



Conversores de Frequência iC2-Micro

1 Introdução

Este Guia de Operação fornece informações necessárias para que o pessoal qualificado instale e coloque em funcionamento o conversor de frequência. Leia e siga as instruções para usar o conversor profissionalmente e com segurança.

⚠ Não descarte equipamentos que contenham componentes elétricos junto com lixo doméstico. Colete-os separadamente em conformidade com a legislação local e vigente.

2 Segurança

Preste atenção especial às instruções de segurança e advertências gerais para evitar riscos de morte, lesões graves e danos ao equipamento ou à propriedade.

⚠ ADVERTÊNCIA ⚠

ALTA TENSÃO
Os conversores de frequência contêm alta tensão quando estão conectados à entrada da rede elétrica CA, alimentação CC ou divisão de carga.

PARTIDA ACIDENTAL
O motor pode dar partida a partir do painel de controle, entradas de E/S, fieldbus ou do MyDrive® a qualquer momento quando o conversor estiver conectado à rede elétrica CA, alimentação CC ou divisão de carga.

TEMPO DE DESCARGA
O conversor contém capacitores no barramento CC, que podem permanecer carregados até mesmo quando o conversor não estiver ligado. Pode haver alta tensão presente mesmo quando as luzes indicadoras de advertência estiverem apagadas.

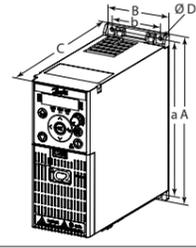
- Pare o motor e desconecte a rede elétrica CA, motores de ímã permanente, e remova as fontes de alimentação do barramento CC, incluindo backups de bateria, UPS e conexões do barramento CC com outros conversores.
- Aguarde os capacitores se descarregarem totalmente e meça confirmando isso antes de realizar qualquer serviço de manutenção ou reparo.
- O tempo de espera mínimo é de 4 minutos para os conversores MA01c, MA02c, MA01a e MA02a, e de 15 minutos para os conversores MA03a, MA04a e MA05a.

CORRENTE DE FUGA
As correntes de fuga do conversor excedem 3,5 mA. Certifique-se de que o tamanho mínimo do condutor de aterramento cumpra as normas de segurança locais para equipamentos de corrente de fuga elevada.

3 Instalação

3.1 Dimensões Mecânicas

Tamanho do gabinete	Altura [mm (pol.)]		Largura [mm (pol.)]		Profundidade [mm (pol.)] ⁽²⁾	Orifícios para montagem [mm (pol.)]	
	A	A ⁽¹⁾	B	b			C
MA01c	150 (5,9)	216 (8,5)	140,4 (5,5)	70 (2,8)	55 (2,2)	143 (5,6)	4,5 (0,18)
MA02c	176 (6,9)	232,2 (9,1)	150,5 (5,9)	75 (3,0)	59 (2,3)	157 (6,2)	4,5 (0,18)
MA01a	150 (5,9)	202,5 (8,0)	140,4 (5,5)	70 (2,8)	55 (2,2)	158 (6,2)	4,5 (0,18)
MA02a	186 (7,3)	240 (9,4)	176,4 (6,9)	75 (3,0)	59 (2,3)	175 (6,9)	4,5 (0,18)
MA03a	Os dados do MA03a a MA05a estarão disponíveis na próxima versão.						
MA04a							
MA05a							



Nota: (1) Incluindo placa de desacoplamento. (2) O potenciômetro no painel de controle local se estende 6,5 mm (0,26 pol.) a partir do conversor. (3) Não incluindo a placa de desacoplamento.

3.2 Conexão à rede elétrica e ao motor

- Monte os fios de aterramento no terminal PE.
- Conecte o motor aos terminais U, V e W.
- Monte a alimentação da rede elétrica nos terminais L1/L, L2 e L3/N (trifásico) ou L1/L e L3/N (monofásico) e aperte.
- Para ver o torque de aperto máximo necessário, consulte a parte traseira da tampa dos terminais.

3.3 Divisão de Carga/Freio

Utilize conectores isolados de 6,3 mm (0,25 pol.) projetados para alta tensão para CC (divisão de carga e freio). Entre em contato com a Danfoss ou consulte o Guia de Design do conversor.

Tabela 1: Terminais de Conexão

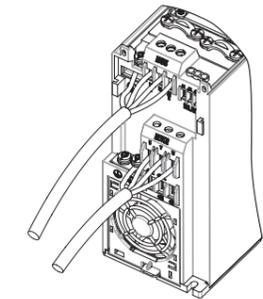
Divisão de carga	-UDC e +UDC/+BR
Freio	-BR e +UDC/+BR

Tipo de conector recomendado (somente para conversores abaixo de 7,5 kW/10 hp): Receptáculos e abas FASTON Ultra-Pod totalmente isolados, 521366-2, TE Connectivity.

AVISO

Níveis de tensão de até 850 V CC podem ocorrer entre os terminais +UDC/+BR e -UDC. Não são protegidos contra curto-circuito.

Ilustração 1: Montagem dos Cabos de Aterramento, Rede Elétrica e Motor



3.4 Terminais de Controle

- Todos os terminais dos cabos de controle ficam localizados sob a tampa dos terminais na frente do conversor.
- Consulte a parte de trás da tampa dos terminais para ver o diagrama dos terminais de controle e chaves.

AVISO

Remova a tampa dos terminais utilizando uma chave de fenda; consulte a *ilustração 2*.

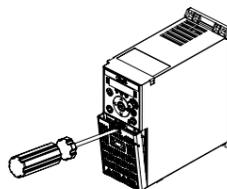


Ilustração 2: Removendo a tampa dos terminais

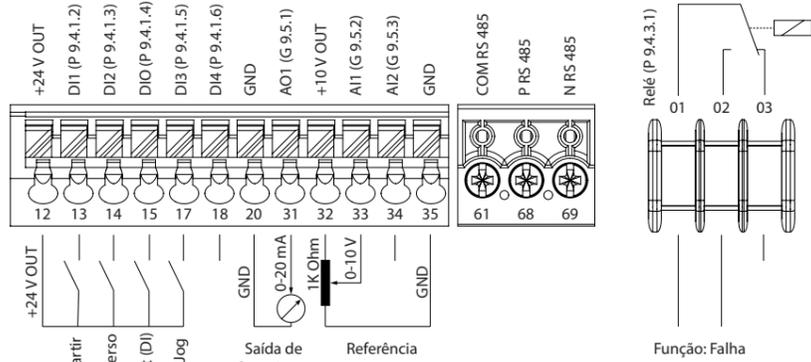


Ilustração 3: Visão Geral dos Terminais de Controle na Configuração PNP com Configuração de Fábrica (Modo de Controle de Velocidade)

3.5 Porta RJ45 e Chave de Terminação RS485

O conversor iC2-Micro possui uma porta RJ45 em conformidade com o protocolo Modbus 485.

A porta RJ45 é usada para conectar:

- Painel de controle externo.⁽¹⁾
- Ferramenta para PC (MyDrive® Insight) por meio de um adaptador.⁽¹⁾
- Ferramenta de configuração off-line para programações de parâmetros quando o conversor não está energizado.⁽¹⁾

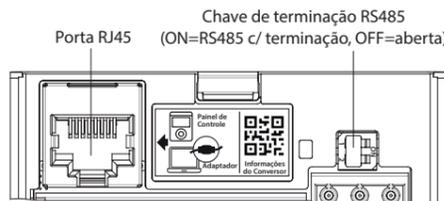


Ilustração 4: Porta RJ45 e chave de terminação RS485

Observação: (1) A ferramenta não está disponível no momento.

AVISO

- A porta RJ45 suporta até 3 m (9,8 pés) de cabo blindado CAT5e que **NÃO** seja usado para conectar diretamente o conversor a um PC. O não cumprimento deste aviso causará danos ao PC.
- A chave de terminação RS485 deve ser ajustado para **ON** se o conversor estiver na extremidade da rede.
- Não opere a chave de terminação RS485 quando o conversor estiver energizado.

4 Programação

4.1 Painel de Controle

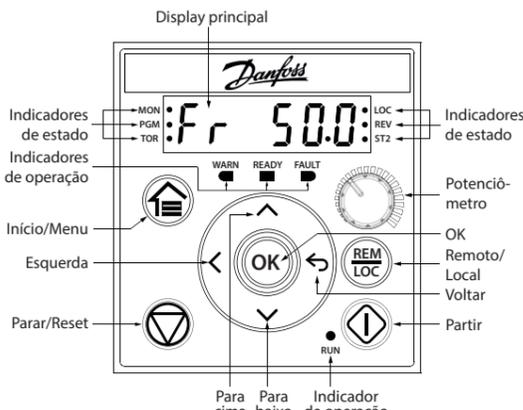


Ilustração 5: Indicadores e Teclas de Operação

Tabela 3: Luzes Indicadoras de Status e de Operação

Nome	Função	Nome	Função		
MON	Aceso	Mostra o status do conversor.	REV	Aceso	O conversor está na direção reversa.
PGM	Aceso	O conversor está no status de programação.	REV	Apagado	O conversor está na direção para frente.
TOR	Aceso	O conversor está no modo torque.	ST2	Consulte a <i>Tabela 5 Vários Setups</i> .	
	Apagado	O conversor está no modo velocidade.	WARN	Fica acesa constantemente quando ocorre uma advertência.	
LOC	Aceso	O conversor está no modo local.	READY	Fica acesa continuamente quando o conversor está pronto.	
	Apagado	O conversor está no modo remoto.	FAULT	Pisca quando ocorre uma falha.	

Tabela 2: Teclas de Operação e Potenciômetro

Nome	Função
Início/Menu	(1) Alterna entre a exibição de status e o menu principal. (2) Pressione prolongadamente para acessar o menu de atalhos para leitura e edição rápidas de parâmetros. ⁽¹⁾
Para cima/Para baixo	Alterna entre status/grupo de parâmetros/números dos parâmetros e ajusta os valores dos parâmetros.
Esquerda	Move o cursor 1 bit para a esquerda.
Voltar	Navega para a etapa anterior na estrutura de menus ou cancela a configuração durante o ajuste dos valores dos parâmetros.
OK	Confirma a operação.
Remoto/Local	Alterna entre o modo remoto e o local.
Partir	Parte o conversor no modo local.
Parada/Reset	Para o conversor no modo local ou reinicializa o conversor para eliminar uma falha.
Potenciômetro	Altera o valor de referência quando o valor de referência for selecionado como potenciômetro.

Observação: (1) O menu de atalhos não está disponível no momento.

Tabela 4: Luzes Indicadoras de Funcionamento

Nome	Função	
RUN	Aceso	O conversor está em operação normal.
	Apagado	O conversor parou.
	Piscando	No processo de parada do motor; ou o conversor recebeu um comando <i>RUN</i> , mas não há saída de frequência.

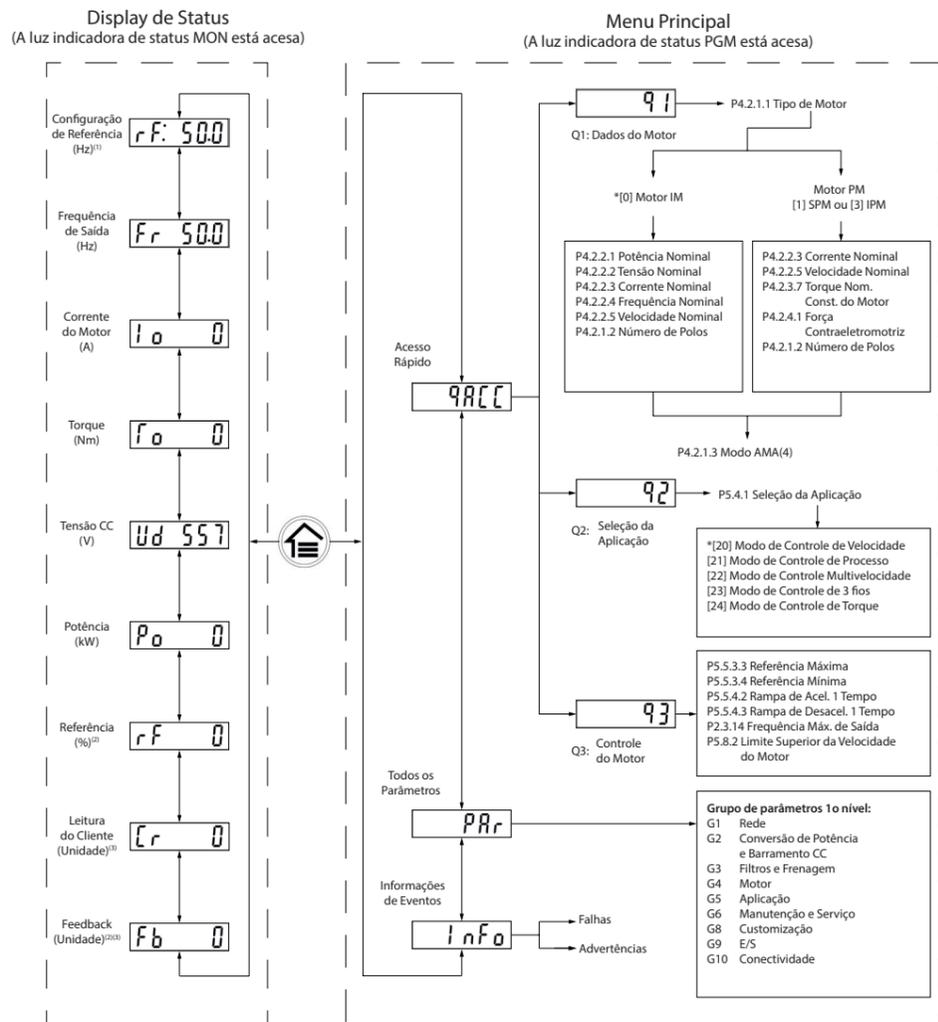
Tabela 5: Vários Setups

ST2	Apagado	Aceso	Piscando	Pisca rapidamente
Setup ativo ⁽¹⁾	Setup 1	Setup 2	Setup 1	Setup 2
Setup de programação ⁽²⁾	Setup 1	Setup 2	Setup 2	Setup 1

Observação:
(1) Seleção de setup ativo no *parâmetro P6.6.1 Setup Ativo*.
(2) Seleção de setup de programação no *parâmetro P6.6.2 Setup de Programação*.

4.2 Operação com o Painel de Controle

Após o conversor ser ligado, pressione a tecla **Home/Menu** para alternar entre exibição de status e o menu principal. Use as teclas **Para cima/Para baixo** para selecionar os itens, e pressione a tecla **OK** para confirmar a seleção.



Nota: (1) Somente modo local. (2) Somente modo remoto. (3) O status só é mostrado quando a função correspondente estiver ativada. (4) Para a execução da AMA, consulte o capítulo *Adaptação Automática do Motor (AMA)*. Se o *parâmetro P5.4.3 Princípio de Controle do Motor* estiver definido como [0] U/f, não é necessário executar AMA.

Ilustração 6: Operação com Painel de Controle

4.3 Adaptação Automática do Motor (AMA)

- Rodando a AMA no modo VVC+, o conversor constrói um modelo matemático do motor para otimizar a compatibilidade entre o conversor e o motor, melhorando o desempenho do controle do motor.
- Alguns motores poderão não conseguir executar a versão completa do teste. Nesse caso, selecione [2] *Ativar AMA Reduzida* no *parâmetro P4.2.1.3 Modo AMA*.
- A AMA é concluída em até 5 minutos. Para melhores resultados, execute o procedimento a seguir com o motor frio.

Procedimento:

1. Programe os dados do motor de acordo com a plaqueta de identificação do motor.
2. Se necessário, defina o comprimento de cabo do motor no *parâmetro P4.2.1.4 Comprimento do Cabo do Motor*.
3. Defina [1] *Ativar AMA completa* ou [2] *Ativar AMA reduzida* para o *parâmetro P4.2.1.3 Modo AMA*, o display principal mostra *Para iniciar AMA*; veja a *ilustração 7*.
4. Pressione a tecla **Partida**; o teste é executado automaticamente, e a tela principal indica quando ele está concluído.
5. Quando a AMA estiver concluída, pressione qualquer tecla para sair e retornar ao modo de operação normal.

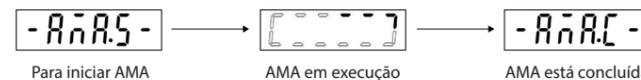


Ilustração 7: Indicações de status da AMA

5 Resolução de Problemas

Tabela 6: Resumo de Eventos de Advertência e Falha

Número	Descrição	Advertência	Falha	Bloqueio por desarme	Causa
2	Erro de live zero	X	X	–	O sinal no terminal 33 ou 34 é inferior a 50% do valor definido no <i>parâmetro P9.5.2.3 T33 Baixa Tensão, parâmetro P9.5.2.5 T33 Baixa Corrente, parâmetro P9.5.3.3 T34 Baixa Tensão e parâmetro P9.5.3.5 T34 Baixa Corrente.</i>
3	Sem Motor	X	–	–	Nenhum motor foi conectado à saída do conversor.
4	Perda de fase da rede elétrica ⁽¹⁾	X	X	X	Fase ausente no lado da alimentação ou desbalanceamento de tensão muito grande. Verifique a tensão de alimentação.
7	Sobretensão CC ⁽¹⁾	X	X	–	Tensão do barramento CC excede o limite.
8	Subtensão CC ⁽¹⁾	X	X	–	A tensão do barramento CC cai abaixo do limite inferior de advertência de tensão.
9	Sobrecarga do inversor	X	X	–	Mais de 100% de carga durante tempo demasiadamente longo.
10	Superaquecimento do ETR do Motor	X	X	–	O motor está muito quente devido a mais de 100% de carga durante tempo demasiadamente longo.
11	Superaquecimento do termistor do motor	X	X	–	O termistor ou a conexão do termistor foi desconectada ou o motor está muito quente.
12	Limite de torque	X	X	–	O torque excede o valor definido no <i>parâmetro P5.10.1 Limite de Torque do Motor</i> ou no <i>parâmetro P5.10.2 Limite de Torque Regenerativo.</i>
13	Sobrecorrente	X	X	X	O limite de corrente de pico do inversor foi excedido. Se essa falha ocorrer na energização, verifique se os cabos de energia foram conectados por engano aos terminais do motor.
14	Falha de Aterramento	–	X	X	Descarga das fases de saída para terra.
16	Curto-circuito	–	X	X	Curto-circuito no motor ou nos terminais do motor.
17	Timeout da palavra de controle	X	X	–	Não há comunicação com o drive.
25	Curto-circuito no resistor de frenagem	–	X	X	O resistor de frenagem está em curto-circuito, por isso a função de frenagem está desconectada.
26	Sobrecarga do freio	X	X	–	A energia transmitida ao resistor de frenagem nos últimos 120 s excede o limite. Correções possíveis: Diminuir a energia de frenagem reduzindo a velocidade ou aumentando o tempo de rampa.
27	IGBT do freio/Chopper de frenagem em curto	–	X	X	Transistor do freio está em curto-circuito, portanto a função de frenagem está desconectada.
28	Verificação do freio	–	X	–	Resistor de frenagem não conectado/não funcionando.
30	Perda de fase U	–	X	X	Perda de fase U do motor. Verifique a fase.
31	Perda de fase V	–	X	X	Perda de fase V do motor. Verifique a fase.
32	Perda de fase W	–	X	X	Perda de fase W do motor. Verifique a fase.
36	Falha de rede elétrica	X	X	–	Essa advertência/falha estará ativa somente se a tensão de alimentação para o conversor for inferior ao valor definido no <i>parâmetro P2.3.7 Limite do Controlador de Perda de Energia</i> e se o <i>parâmetro P2.3.6 Ação de Perda de Energia</i> NÃO estiver definido como <i>[0] Sem Função.</i>
38	Defeito interno	–	X	X	Entre em contato com seu fornecedor local.
40	Sobrecarga T15	X	–	–	Verifique a carga conectada ao terminal 15 ou remova a conexão de curto-circuito.
46	Falha de tensão de drive do gate	–	X	–	–
47	Alimentação 24 V baixa	X	X	X	A fonte de 24 V CC pode estar sobrecarregada.
50	Calibração AMA falhou	–	X	–	Ocorreu um erro de calibração.
51	AMA verificação U _{nom} e I _{nom}	–	X	–	Configuração incorreta da tensão do motor e/ou da corrente do motor.
52	AMA I _{nom} baixa	–	X	–	Corrente do motor é muito baixa. Verifique as configurações.
53	Motor grande para AMA	–	X	–	A potência do motor é muito grande para a AMA operar.
54	Motor pequeno para AMA	–	X	–	A potência do motor é muito pequena para a AMA operar.
55	Faixa par. AMA	–	X	–	Os valores de parâmetro do motor estão fora da faixa aceitável. A AMA não funciona.
56	Interrupção da AMA	–	X	–	A AMA foi interrompida.
57	Timeout da AMA	–	X	–	–
58	AMA interna	–	X	–	Entre em contato com seu fornecedor local.
59	Limite de corrente	X	X	–	O conversor está sobrecarregado.
60	Bloqueio Externo	–	X	–	O bloqueio externo foi ativado.
61	Erro de feedback	X	X	–	–
63	Freio mecânico baixo	–	X	–	A corrente do motor real não excedeu a corrente de liberação do freio dentro do intervalo de tempo de retardo da partida.
69	Temp do cartão de potência	X	X	X	A temperatura de desativação do cartão de potência excede o limite superior.
80	Drive inicializado com os valores padrão de fábrica	–	X	–	Todas as programações dos parâmetros serão inicializadas com a configuração padrão.
87	Freio CC automático	X	–	–	Ocorre em rede elétrica IT quando o conversor faz a parada por inércia e a tensão CC é superior a 830 V para unidades de 400 V e superior a 425 V para unidades de 200 V. O motor consome a energia no barramento CC. Essa função pode ser ativada/desativada no <i>parâmetro P2.3.13 Frenagem CC Automática.</i>
95	Correia partida	X	X	–	–
99	Rotor bloqueado	–	X	–	O rotor está bloqueado.
126	Motor em rotação	–	X	–	O motor PM está girando quando a AMA é executada.
127	Força Contra Eletro Motriz muito alta	X	–	–	A Força Contra Eletro Motriz do motor PM está muito alta antes da partida.
Err. 89	Parâmetro somente de leitura	–	–	–	Os parâmetros não podem ser alterados.
Err. 95	Não durante o funcionamento	–	–	–	Os parâmetros só podem ser alterados quando o motor está parado.
Err. 96	Foi inserida uma senha incorreta	–	–	–	Ocorre quando é usada uma senha incorreta para modificar um parâmetro protegido por senha.

Observação: 1) Essas falhas podem ser causadas por distorções na rede elétrica. A instalação de um filtro de linha Danfoss pode corrigir esse problema.

6 Especificações

Tabela 7: Alimentação da Rede Elétrica 1x200–240 V CA

Sobrecarga normal de 150% durante 1 minuto					
Conversor	02A2	04A2	06A8	09A6	
Potência no eixo típica [kW (hp)]	0,37 (0,5)	0,75 (1,0)	1,5 (2,0)	2,2 (3,0)	
Grau de proteção do gabinete IP20	MA01c	MA01c	MA02c	MA02a	
Corrente de saída					
Constante (3x200–240 V) [A]	2,2	4,2	6,8	9,6	
Intermitente (3x200-240 V) [A]	3,3	6,3	10,2	14,4	
Bitola máxima do cabo (Rede elétrica, motor) [mm²/AWG]	4/10				
Corrente de entrada máxima					
Constante (1x200–240 V CA) [A]	6,1	11,6	18,7	26,4	
Intermitente (1x200-240 V) [A]	8,3	15,6	26,4	37	

Tabela 8: Alimentação de rede elétrica 3x380–480 V CA MA01a–MA02a

Sobrecarga normal de 150% durante 1 minuto						
Conversor	01A2	02A2	03A7	05A3	07A2	09A6
Potência no eixo típica [kW (hp)]	0,37 (0,5)	0,75 (1,0)	1,5 (2,0)	2,2 (3,0)	3,0 (4,0)	4,0 (5,5)
Grau de proteção do gabinete IP20	MA01a	MA01a	MA01a	MA02a	MA02a	MA02a
Corrente de saída						
Constante (3x380–440 V) [A]	1,2	2,2	3,7	5,3	7,2	9,0
Intermitente (3x380–440 V) [A]	1,8	3,3	5,6	8,0	10,8	13,7
Constante (3x440–480 V) [A]	1,1	2,1	3,4	4,8	6,3	8,2
Intermitente (3x440-480 V) [A]	1,7	3,2	5,1	7,2	9,5	12,3
Bitola máxima do cabo (Rede elétrica, motor) [mm²/AWG]	4/10					
Corrente de entrada máxima						
Constante (3x380–440 V) [A]	1,9	3,5	5,9	8,5	11,5	14,4
Intermitente (3x380–440 V) [A]	2,6	4,7	8,7	12,6	16,8	20,2
Constante (3x440–480 V) [A]	1,7	3,0	5,1	7,3	9,9	12,4
Intermitente (3x440-480 V) [A]	2,3	4,0	7,5	10,8	14,4	17,5

Tabela 9: Alimentação da rede elétrica 3x380–480 V CA MA03a–MA05a

Sobrecarga normal de 150% durante 1 minuto						
Conversor	12A0	15A5	23A0	31A0	37A0	43A0
Potência no eixo típica [kW (hp)]	5,5 (7,5)	7,5 (10)	11 (15)	15 (20)	18,5 (25)	22 (30)
Grau de proteção do gabinete IP20	MA03a	MA03a	MA04a	MA04a	MA05a	MA05a
Corrente de saída						
Constante (3x380–440 V) [A]	Os dados do MA03a a MA05a estarão disponíveis na próxima versão.					
Intermitente (3x380–440 V) [A]						
Constante (3x440–480 V) [A]						
Intermitente (3x440-480 V) [A]						
Intermitente (3x440-480 V) [A]						
Bitola máxima do cabo (Rede elétrica, motor) [mm²/AWG]	Os dados do MA03a a MA05a estarão disponíveis na próxima versão.					
Corrente de entrada máxima						
Constante (3x380–440 V) [A]	Os dados do MA03a a MA05a estarão disponíveis na próxima versão.					
Intermitente (3x380–440 V) [A]						
Constante (3x440–480 V) [A]						
Intermitente (3x440-480 V) [A]						
Intermitente (3x440-480 V) [A]						

7 Condições Ambientais

Grau de proteção	IP20 (Kit de conversão IP21/Tipo 1 como opcional).
Temperatura durante operação	-10 a 50 °C (14 a 122 °F), até 55 °C (131 °F) com derating.
Temperatura durante a armazenagem/transporte	-25 a 65/70 °C (-13 a 149/158 °F).
Umidade relativa	5–95%, sem condensação durante a operação.
Altitude	0–1.000 m (3.280 pés) sem derating. 1.000–3.000 m (3.280–9.243 pés) com derating de 1%/100 m (328 pés).
Nível de contaminação	Armazenagem IEC 60721-3-1, Classe 1C2 (gases agressivos), Classe 1S11 (poeira/areia). Transporte IEC 60721-3-2, Classe 2C2 (gases agressivos), Classe 2S5 (poeira/areia). Operação IEC 60721-3-3, Classe C4 (gases agressivos), Classe 3S6 (poeira/areia).
Condições mecânicas	Armazenagem IEC 60721-3-1, Classe 1M11. Transporte IEC 60721-3-2, Classe 2M5. Operação IEC 60721-3-3, Classe 3M11.

8 Espaço Livre para Montagem

Tabela 10: Espaço Livre Mínimo para Montagem

Tamanho do gabinete	Espaço livre mínimo para montagem [temperatura máxima de 50 °C (122 °F)]
Todos os tamanhos de gabinete	Acima e abaixo: 100 mm (3,9 pol.).
MA01a–MA05a, MA02c	Laterais: 0 mm (0 pol).
MA01c (refrigeração natural)	Laterais: 0 mm (0 pol) para 40 °C (104 °F), 10 mm (0,39 pol) e acima para 50 °C (122 °F).

9 Compatibilidade EMC e Comprimento de Cabo de Motor

O conversor iC2-Micro tem duas versões baseadas em diferentes tipos de filtros de EMC: (1) Conversor com filtro EMC integrado. (2) Conversor sem filtro EMC integrado.

Tabela 11: Compatibilidade EMC Comprimento do Cabo do Motor
Tabela 12: Comprimento Máximo do Cabo do Motor

Conversor com filtro EMC integrado	Comprimento máximo do cabo de motor (blindado), @4KHz		Comprimento máximo do cabo do motor	Blindado	50 m (164 pés)
	C1 (Conduzido)	C2 (Conduzido)			
1x200–240 V	5 m (16,4 pés)	–	Sem blindagem	75 m (246 pés)	
3x400-480 V	–	15 m (49,2 pés)			

- O conversor sem filtro EMC integrado atende aos limites de emissão irradiada C2.
- O conversor sem filtro EMC integrado atende aos requisitos de emissão C4 conduzida/radiada, e recomenda-se cabo de motor blindado.
- O conversor foi projetado para operar com desempenho ideal dentro dos comprimentos máximos de cabo do motor definidos na *Tabela 12 Comprimento Máximo de Cabo do Motor.*

10 Fusíveis e Disjuntores

iC2-Micro	Sem painel elétrico				Painel elétrico			Volume mínimo do painel elétrico [L]	
	Fusível UL				Fusível CE	Disjuntor UL	Disjuntor CE		Tamanho do painel elétrico de teste [Altura x Largura x Profundidade] [mm (pol.)]
kW (hp)	RK1	T	J	CC	gG	ABB	EATON	500 x 400 x 260 (19,7 x 15,7 x 10,2)	
Falha padrão	Falha padrão, corrente 5 kA				–	5 kA	–		
Falha alta	–				–	65 kA	–		
1x200–240 V									
0,37 (0,5)	25 A				MS165-25	PKZM4-25	500 x 400 x 260 (19,7 x 15,7 x 10,2)	52	
0,75 (1,0)									
1,5 (2,0)	35 A				MS165-32	PKZM4-32	500 x 400 x 260 (19,7 x 15,7 x 10,2)	52	
2,2 (3,0)	40 A		50 A		MS165-42	PKZM4-50			
3x380–480 V									
0,37 (0,5)	15 A				16 A	MS165-16	PKZM0-16	500 x 400 x 260 (19,7 x 15,7 x 10,2)	52
0,75 (1,0)									
1,5 (2,0)	30 A				40 A	MS165-32	PKZM4-32	500 x 400 x 260 (19,7 x 15,7 x 10,2)	52
2,2 (3,0)									
3,0 (4,0)	30 A				40 A	MS165-32	PKZM4-32	500 x 400 x 260 (19,7 x 15,7 x 10,2)	52
4,0 (5,5)									
5,5 (7,5)	Os dados do MA03a a MA05a estarão disponíveis na próxima versão.								
7,5 (10)									
11 (15)									
15 (20)									
18,5 (25)									
22 (30)									

11 Acessórios e Peças de Reposição

Acessórios	Código	Acessórios	Código
Kit de conversão IP21/Tipo 1, MA01c	132G0188	Kit de montagem de placa de desacoplamento, MA01c	132G0202
Kit de conversão IP21/Tipo 1, MA02c	132G0189	Kit de montagem de placa de desacoplamento, MA02c	132G0203
Kit de conversão IP21/Tipo 1, MA01a	132G0190	Kit de montagem de placa de desacoplamento, MA01a	132G0204
Kit de conversão IP21/Tipo 1, MA02a	132G0191	Kit de montagem de placa de desacoplamento, MA02/03a	132G0205
Kit de conversão IP21/Tipo 1, MA03a	132G0192	Kit de montagem de placa de desacoplamento, MA04/05a	132G0206
Kit de conversão IP21/Tipo 1, MA04a	132G0193	Conector para resistor de frenagem/CC	132G0207
Kit de conversão IP21/Tipo 1, MA05a	132G0194	IHM e acessórios relacionados	Não está disponível no momento.
Kit de Conversão NEMA 1, MA01c	132G0195		
Kit de Conversão NEMA 1, MA02c	132G0196		
Kit de Conversão NEMA 1, MA01a	132G0197		
Kit de Conversão NEMA 1, MA02a	132G0198	Filtro de Harmônicos e EMC	Consulte o Guia de Design.
Kit de Conversão NEMA 1, MA03a	132G0199		
Kit de Conversão NEMA 1, MA04a	132G0200	Resistores de frenagem	
Kit de Conversão NEMA 1, MA05a	132G0201	Filtro dU/dt	

Peças sobressalentes	Código
Ventilador	Consulte o Guia de Design.
Kit de peças sobressalentes	

12 Documentação Técnica

Leia o código QR (ou, após ler o código QR, clique em **Global English** para selecionar o site da sua região local) e pesquise por **iC2** para acessar mais documentos técnicos.

Danfoss A/S Ulsnaes 1 DK-6300 Graasten drives.danfoss.com	A Danfoss não se responsabiliza por possíveis erros em catálogos, folhetos e outros materiais impressos. A Danfoss reserva-se o direito de alterar seus produtos sem aviso prévio. Isso também se aplica a produtos já encomendados, contanto que essas alterações possam ser executadas sem que seja necessário mudar subsequentemente especificações já acordadas. Todas as marcas registradas, neste material, são propriedades das respectivas empresas. Danfoss e a logomarca da Danfoss são marcas registradas da Danfoss A/S. Todos os direitos reservados.
---	--

