



# Betjeningsvejledning VLT<sup>®</sup> Refrigeration Drive FC 103

1,1-90 kW





**Indholdsfortegnelse**

<b>1 Indledning</b>	<b>3</b>
1.1 Formålet med manualen	3
1.2 Yderligere ressourcer	3
1.3 Dokument- og softwareversion	3
1.4 Produktoversigt	3
1.5 Godkendelser og certificeringer	6
1.6 Bortskaffelsesinstruktion	6
<b>2 Sikkerhed</b>	<b>7</b>
2.1 Sikkerhedssymboler	7
2.2 Uddannet personale	7
2.3 Sikkerhedsforanstaltninger	7
<b>3 Mekanisk montering</b>	<b>9</b>
3.1 Udpakning	9
3.2 Monteringsmiljøer	9
3.3 Montering	10
<b>4 Elektrisk installation</b>	<b>12</b>
4.1 Sikkerhedsanvisninger	12
4.2 EMC-korrekt installation	12
4.3 Jording	12
4.4 Ledningsdiagram	13
4.5 Adgang	15
4.6 Motortilslutning	15
4.7 Tilslutning til netspænding	16
4.8 Styreledninger	16
4.8.1 Styreklemmetyper	17
4.8.2 Ledningsføring til styreklemmer	18
4.8.3 Aktivering af motordrift (klemme 27)	18
4.8.4 Valg af spænding/strøm som indgang (kontakter)	19
4.8.5 Safe Torque Off (STO)	19
4.8.6 RS-485 seriel kommunikation	19
4.9 Kontrolliste ved installation	20
<b>5 Idriftsættelse</b>	<b>21</b>
5.1 Sikkerhedsanvisninger	21
5.2 Tilslutning af strøm	21
5.3 Betjening via LCP-betjeningspanel	22
5.3.2 LCP-layout	22

5.3.3	Parameterindstillinger	23
5.3.4	Upload/download af data til/fra LCP'et	23
5.4	Grundlæggende programmering	25
5.4.1	Idriftsættelse med SmartStart	25
5.4.2	Idriftsættelse via hovedmenuen	25
5.4.3	Opsætning af asynkron motor	26
5.4.4	PM-motoropsætning i VVC <sup>plus</sup>	26
5.4.5	Automatisk energioptimering (AEO)	27
5.4.6	Automatisk motortilpasning (AMA)	27
5.5	Kontrol af motorens omdrejningsretning	28
5.6	Test af lokal betjening	28
5.7	Systemstart	28
<b>6</b>	<b>Eksempler på applikationsopsætninger</b>	<b>29</b>
<b>7</b>	<b>Vedligeholdelse, diagnostik og fejlfinding</b>	<b>33</b>
7.1	Vedligeholdelse og service	33
7.2	Statusmeddelelser	33
7.3	Advarsels- og alarmtyper	35
7.4	Liste over advarsler og alarmer	36
7.5	Fejlfinding	42
<b>8</b>	<b>Specifikationer</b>	<b>45</b>
8.1	Elektriske data	45
8.1.1	Netforsyning 3 x 200-240 V AC	45
8.1.2	Netforsyning 3 x 380-480 V AC	47
8.1.3	Netforsyning 3 x 525-600 V AC	49
8.2	Netforsyning	51
8.3	Motorudgang og motordata	51
8.4	Omgivelsesforhold	52
8.5	Kabelspecifikationer	52
8.6	Styringsind-/udgange og styringsdata	52
8.7	Tilspændingsmomenter på tilslutninger	56
8.8	Sikringer og afbrydere	56
8.9	Nominel effekt, vægt og mål	62
<b>9</b>	<b>Appendiks</b>	<b>63</b>
9.1	Symboler, forkortelser og konventioner	63
9.2	Parametermenustruktur	63
<b>Indeks</b>		<b>68</b>

# 1 Indledning

## 1.1 Formålet med manualen

Betjeningsvejledningen indeholder oplysninger om sikker montering og idriftsættelse af frekvensomformerer.

Betjeningsvejledningen er beregnet til at blive brugt af uddannet personale.

Læs og følg betjeningsvejledningen for at bruge frekvensomformerer sikkert og professionelt. Vær særligt opmærksom på sikkerhedsanvisningerne og de generelle advarsler. Opbevar altid betjeningsvejledningen på et let tilgængeligt sted tæt på frekvensomformerer.

VLT® er et registreret varemærke.

## 1.2 Yderligere ressourcer

Der findes flere ressourcer, der kan give en forståelse af frekvensomformerens avancerede funktioner samt dens programmering.

- *VLT® Programming Guide* indeholder detaljerede oplysninger om parametre og mange applikationseksempler.
- *VLT® Design Guide* indeholder detaljerede oplysninger om egenskaber og funktionalitet til udformning af motorstyringssystemer.
- Instruktioner vedrørende drift med ekstraudstyr.

Yderligere publikationer og vejledninger fås hos Danfoss. Se [www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/Documentations/VLT+Technical+Documentation.htm](http://www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/Documentations/VLT+Technical+Documentation.htm) for at få en liste.

## 1.3 Dokument- og softwareversion

Denne manual bliver regelmæssigt gennemgået og opdateret. Alle forslag til forbedringer er velkomne. *Tabel 1.1* viser dokumentversionen og den tilsvarende softwareversion.

Udgave	Bemærkninger	Softwareversion
MG16E3xx	Erstatter MG16E2xx	1.21

Tabel 1.1 Dokument- og softwareversion

## 1.4 Produktoversigt

### 1.4.1 Tilsigtet anvendelse

Frekvensomformerer er en elektronisk motorstyreenhed beregnet til

- regulering af motorhastighed som reaktion på systemfeedback eller fjernkommandoer fra eksterne styreenheder. Et frekvensomformer-system består af en frekvensomformer, en motor og det udstyr, der drives af motoren.
- overvågning af system- og motorstatus.

Frekvensomformerer kan også bruges til motorbeskyttelse.

Afhængigt af konfigurationen kan frekvensomformerer bruges i enkeltstående applikationer eller udgøre en del af et større apparat eller en større installation.

Frekvensomformerer er godkendt til brug i bolig-, industri- og erhvervmiljøer i overensstemmelse med lokale love og standarder.

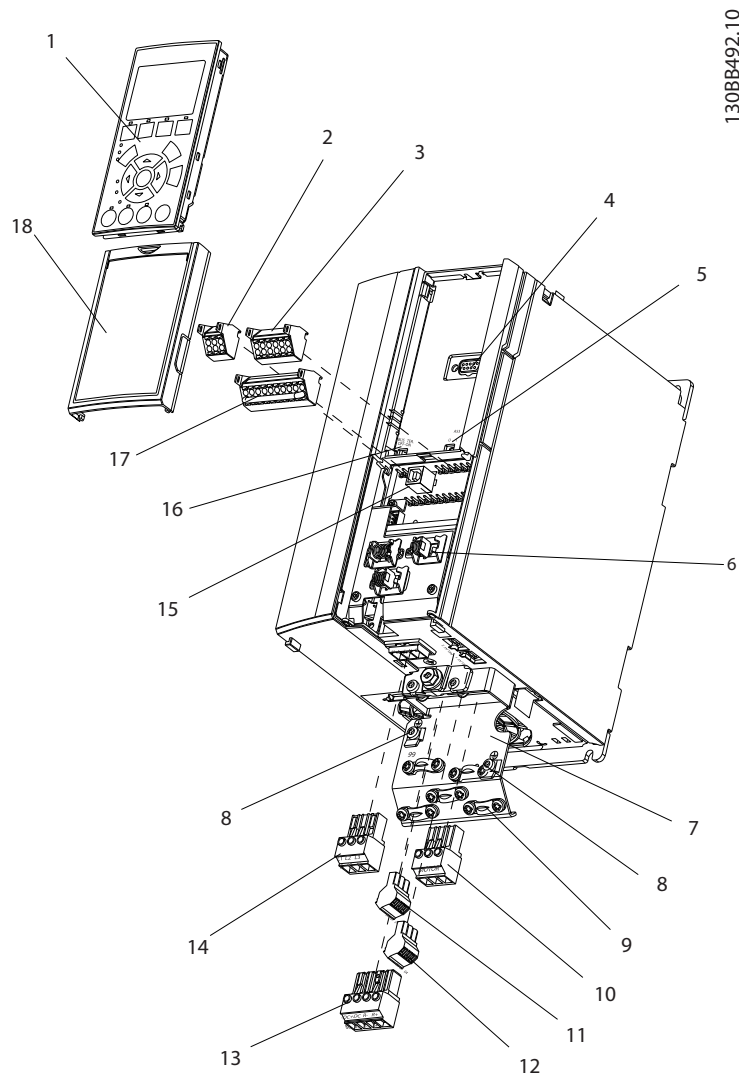
### **BEMÆRK!**

**I et boligmiljø kan dette produkt forårsage radioforstyrrelser. I sådanne tilfælde kan der være behov for supplerende dæmningsforanstaltninger.**

### **Påregnelig forkert brug**

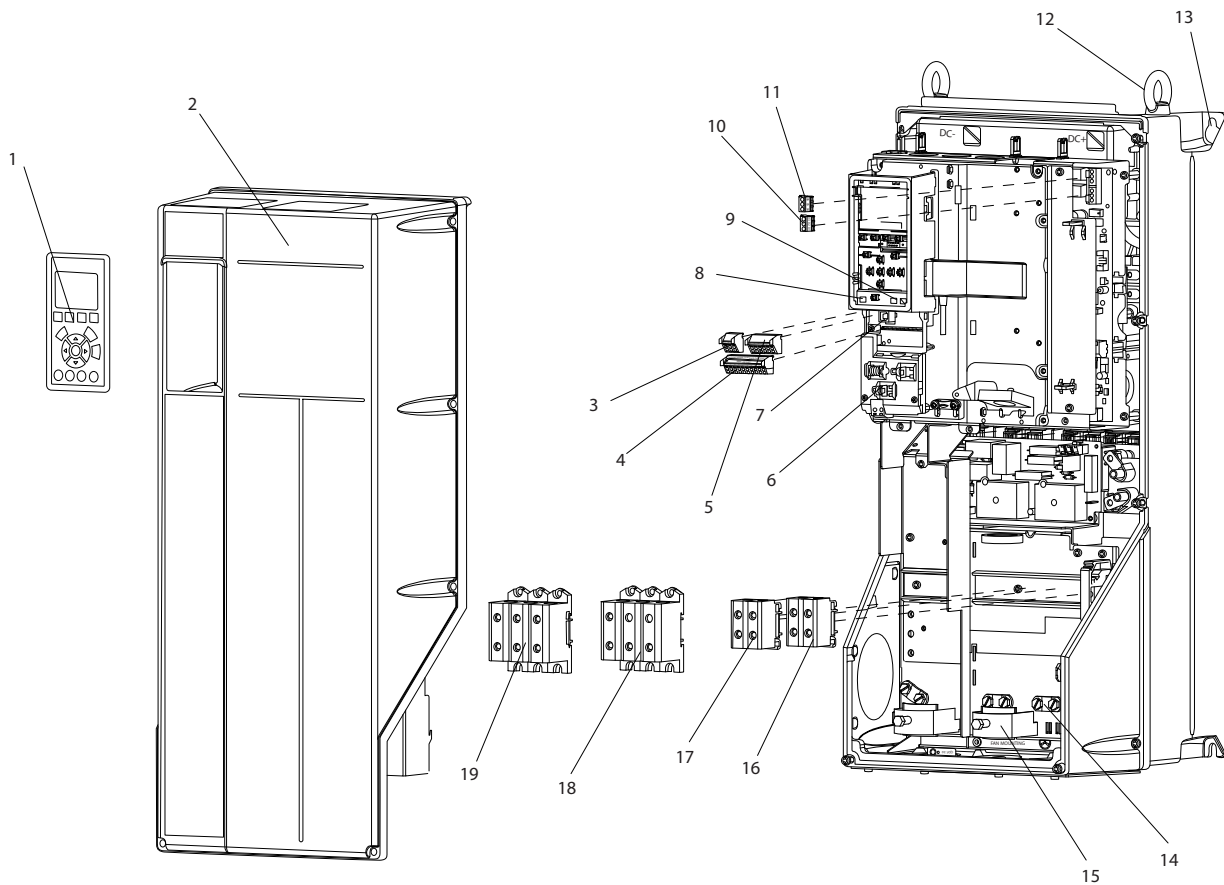
Brug ikke frekvensomformerer i applikationer, der ikke overholder de specificerede driftsforhold og -miljøer. Kontrollér, at forholdene er i overensstemmelse med de forhold, der er angivet i *kapitel 8 Specifikationer*.

## 1.4.2 Eksploderede tegninger



1	LCP-betjeningspanel (LCP)	10	Motorudgangsklemmer 96 (U), 97 (V), 98 (W)
2	RS-485 seriel busforbindelse (+68, -69)	11	Relæ 2 (04, 05, 06)
3	Analogt I/O-stik	12	Relæ 1 (01, 02, 03)
4	LCP-indgangsstik	13	-
5	Analoge kontakter (A53), (A54)	14	Netindgangsklemmer 91 (L1), 92 (L2), 93 (L3)
6	Stik til kabelskærm	15	USB-stik
7	Afkoblingsplade	16	Klemmekontakt til seriel bus
8	Jordingsbøjle (PE)	17	Digital I/O og 24 V strøm forsyning
9	Skærmet kabeljordingsbøjle og trækafastning	18	Afdækning

Illustration 1.1 Eksploderet tegning, kapslingstype A, IP20



1308B493:10

1	LCP-betjeningspanel (LCP)	11	Relæ 2 (04, 05, 06)
2	Afdækning	12	Løftering
3	RS-485 seriel busforbindelse	13	Monteringshul
4	Digital I/O og 24 V strøm forsyning	14	Jordingsbøjle (PE)
5	Analogt I/O-stik	15	Stik til kabelskærm
6	Stik til kabelskærm	16	-
7	USB-stik	17	-
8	Klemmekontakt til seriel bus	18	Motorudgangsklemmer 96 (U), 97 (V), 98 (W)
9	Analoge kontakter (A53), (A54)	19	Netindgangsklemmer 91 (L1), 92 (L2), 93 (L3)
10	Relæ 1 (01, 02, 03)		

Illustration 1.2 Eksploderet tegning, kapslingstyper B og C, IP55 og IP66

### 1.4.3 Blokdiagram over frekvensomformereren

Illustration 1.3er et blokdiagram over frekvensomformerens indvendige komponenter. Se Tabel 1.2 for oplysninger om deres funktioner.

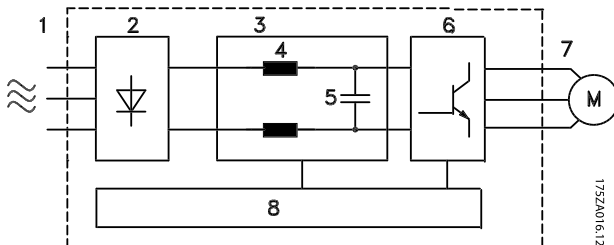


Illustration 1.3 Blokdiagram over frekvensomformereren

Område	Titel	Funktioner
1	Netforsyning	<ul style="list-style-type: none"> <li>Trefaset netspænding til frekvensomformereren</li> </ul>
2	Ensretter	<ul style="list-style-type: none"> <li>Ensretterbroen omdanner netspændingen til jævnstrøm, hvilket forsyner vekselretteren med strøm</li> </ul>
3	DC-bus	<ul style="list-style-type: none"> <li>DC-busmellemkredsen håndterer DC-strømmen</li> </ul>
4	DC-reaktorer	<ul style="list-style-type: none"> <li>Filterer DC-mellemkredsspændingen</li> <li>Beskytter mod transienter fra strømforsyningen</li> <li>Reducerer RMS-strømmen</li> <li>Hæver effektfaktoren, der går tilbage til nettet</li> <li>Reducerer harmoniske strømme i AC-indgangsstrømmen</li> </ul>
5	Kondensatorgruppe	<ul style="list-style-type: none"> <li>Lagrer DC-strømmen</li> <li>Giver gennemkøringsbeskyttelse mod korte effekttab</li> </ul>
6	Vekselretter	<ul style="list-style-type: none"> <li>Omdanner DC-strømmen til en kontrolleret PWM-AC-bølgeform for at opnå en kontrolleret, regulerbar strøm til motoren</li> </ul>
7	Udgang til motor	<ul style="list-style-type: none"> <li>Reguleret trefaset udgangsstrøm til motoren</li> </ul>

Område	Titel	Funktioner
8	Styrekredsløb	<ul style="list-style-type: none"> <li>Netforsyning, intern behandling, udgang og motorstrøm overvåges med henblik på effektiv drift og styring</li> <li>Brugergrænsefladen og eksterne kommandoer overvåges og udføres</li> <li>Statusudgang og styring kan leveres</li> </ul>

Tabel 1.2 Forklaring til Illustration 1.3

### 1.4.4 Kapslingstyper og nominel effekt

Kapslingstyper og nominel effekt for frekvensomformererne kan ses i *kapitel 8.9 Nominel effekt, vægt og mål*.

### 1.5 Godkendelser og certificeringer



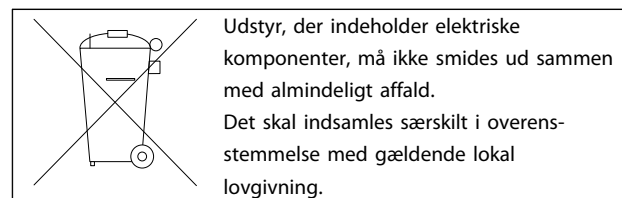
Tabel 1.3 Godkendelser og certificeringer

Flere godkendelser og certificeringer er tilgængelige. Kontakt din lokale Danfoss-partner.

Frekvensomformereren overholder fastholdelseskravene for termisk hukommelse i UL508C. Se afsnittet *Termisk motorbeskyttelse* i *Design Guide* for flere oplysninger.

For overholdelse af europæisk konvention om international transport af farligt gods ad indre vandveje (ADN), se *ADN-compliant Installation* i *Design Guiden*.

### 1.6 Bortskaffelsesinstruktion



Tabel 1.4 Bortskaffelsesinstruktion



## 2 Sikkerhed

### 2.1 Sikkerhedssymboler

Følgende symboler anvendes i dette dokument:



Angiver en potentielt farlig situation, som kan medføre dødsfald eller alvorlig personskade.



Angiver en potentielt farlig situation, som kan medføre mindre eller moderat personskade. Kan også bruges til at advare mod usikre fremgangsmåder.



Angiver vigtige oplysninger, herunder situationer, som kan resultere i skade på udstyr eller ejendom.

### 2.2 Uddannet personale

Korrekt og pålidelig transport, lagring, montering, drift og vedligeholdelse er påkrævet for problemfri og sikker drift af frekvensomformereren. Det er kun tilladt for kvalificeret personale at montere eller betjene dette udstyr.

Kvalificeret personale defineres som uddannet personale, som er autoriseret til at montere, idriftsætte og vedligeholde udstyr, systemer og kredsløb i overensstemmelse med relevante love og bestemmelser. Derudover skal personalet være bekendte med de instruktioner og sikkerhedsforanstaltninger, der er beskrevet i dette dokument.

### 2.3 Sikkerhedsforanstaltninger



#### HØJSPÆNDING

Frekvensomformere indeholder højspænding, når de er tilsluttet netspændingen. Hvis montering, start og vedligeholdelse udføres af personale, der ikke er uddannet til det, kan det resultere i død eller alvorlig personskade.

- Montering, opstart og vedligeholdelse må kun udføres af uddannet personale.



#### UTILSIGTET START

Når frekvensomformereren er tilsluttet netspændingen, kan motoren starte på et hvilket som helst tidspunkt, hvilket kan resultere i død, alvorlig personskade eller beskadigelse af udstyr eller ejendom. Motoren kan startes med en ekstern kontakt, en seriel buskommando, et indgangsreferencesignal fra LCP'et, eller efter en slettet fejltilstand.

- Frekvensomformereren skal frakobles netforsyningen i de tilfælde, hvor hensynet til personlig sikkerhed gør det nødvendigt at undgå utilsigtet start.
- Tryk på [Off] på LCP'et, før parametrene programmeres.
- Frekvensomformereren, motoren og det drevne udstyr skal altid være driftsklart, når frekvensomformereren er tilsluttet netspændingen.



#### AFLADNINGSTID

Frekvensomformereren indeholder DC link-kondensatorer, der kan forblive opladede, selv når frekvensomformereren ikke er forsynet med strøm. Det kan resultere i død eller alvorlig personskade, hvis der ikke ventes det angivne tidsrum, efter at strømmen er slået fra, forud for udførelse af service- eller reparationsarbejde.

1. Stop motoren.
2. Afbryd netspændingen, alle permanente magnetmotorer samt alle eksterne DC-link-strømforsyninger, herunder reservebatterier, UPS og DC-link-tilslutninger til andre frekvensomformere.
3. Vent, indtil kondensatorerne er helt afladede, før der foretages service- eller reparationsarbejde. Ventetiden er angivet i *Table 2.1*.

Spænding [V]	Min. ventetid (minutter)	
	4	15
200-240	1,1-3,7 kW	5,5-45 kW
380-500	1,1-7,5 kW	11-90 kW
525-600	1,1-7,5 kW	11-90 kW

Der kan være højspænding til stede, selv når LED-advarselslamperne er slukkede.

Table 2.1 Afladningstid

**⚠ ADVARSEL****FARLIG LÆKSTRØM**

Lækstrømmene overstiger 3,5 mA. Hvis frekvensomformereren ikke jordes korrekt, kan det resultere i død eller alvorlig personskade.

- Sørg for, at udstyret jordes korrekt af en autoriseret elektriker.

**⚠ ADVARSEL****FARER VED UDSTYRET**

Kontakt med roterende aksler og elektrisk udstyr kan resultere i død eller alvorlig personskade.

- Montering, start og vedligeholdelse må kun udføres af uddannet og kvalificeret personale.
- Elektrisk arbejde skal overholde nationale og lokale sikkerhedsforskrifter.
- Følg procedurerne i denne manual.

**⚠ FORSIGTIG****VINDMØLLEEFFEKT**

Utilsigtet rotation i permanente magnetmotorer medfører risiko for personskade og skade på udstyret.

- Kontrollér, at permanente magnetmotorer er blokerede for at forhindre utilsigtet rotation.

**⚠ FORSIGTIG****POTENTIEL FARE I TILFÆLDE AF INTERN FEJL**

Der er risiko for personskade, når frekvensomformereren ikke er lukket korrekt.

- Kontrollér, at alle dæksler er på plads og fastgjort sikkert, inden apparatet forsynes med strøm.

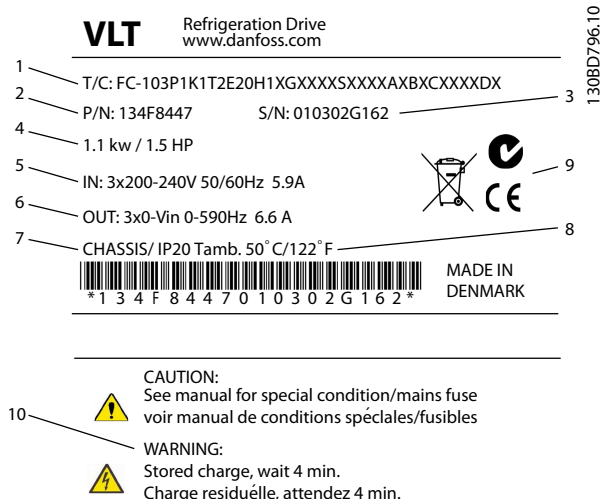
## 3 Mekanisk montering

### 3.1 Udpakning

#### 3.1.1 Leverede emner

De leverede emner kan variere afhængigt af produktkonfigurationen.

- Kontrollér, at de leverede emner og oplysningerne på typeskiltet svarer til ordrebekræftelsen.
- Kontrollér emballagen og frekvensomformereren visuelt for at se, om der er opstået skader på grund af uhensigtsmæssig håndtering under forsendelsen. Eventuelle erstatningskrav skal rettes mod transportvirksomheden. Gem de beskadigede dele med henblik på at tydeliggøre problemet.



1	Typekode
2	Bestillingsnummer
3	Serienummer
4	Nominel effekt
5	Indgangsspænding, frekvens og strøm (ved lav/høj spænding)
6	Udgangsspænding, frekvens og strøm (ved lav/høj spænding)
7	Kapslingstype og IP-klassificering
8	Maksimumomgivelsestemperatur
9	Certificeringer
10	Afladningstid (advarsel)

Illustration 3.1 Typeskilt på produkt (eksempel)

### **BEMÆRK!**

Fjern ikke typeskiltet fra frekvensomformereren (dette vil ugyldiggøre garantien).

#### 3.1.2 Opbevaring

Kontrollér, at alle krav til opbevaring er opfyldt. Se *kapitel 8.4 Omgivelsesforhold* for flere oplysninger.

### 3.2 Monteringsmiljøer

### **BEMÆRK!**

I miljøer, hvor der er luftbårne væsker, partikler eller ætsende gasser, skal det sikres, at udstyrets IP-/typeklassificering svarer til installationsmiljøet. Hvis kravene til omgivelsesforholdene ikke opfyldes, kan det reducere frekvensomformerens levetid. Kontrollér, at kravene vedrørende luftfugtighed, temperatur og højde er opfyldt.

#### Vibrationer og rystelser

Frekvensomformereren overholder krav til apparater monteret på vægge og gulve i produktionslokaler samt i tavler boltet fast til disse.

Se *kapitel 8.4 Omgivelsesforhold* for detaljerede specifikationer af omgivelsesforholdene.

### 3.3 Montering

#### **BEMÆRK!**

Ukorrekt montering kan medføre overophedning og nedsat ydeevne.

#### Køling

- Kontrollér, at der er plads over og under apparatet til luftkøling. Se *Illustration 3.2* for oplysninger om kravene til afstand.

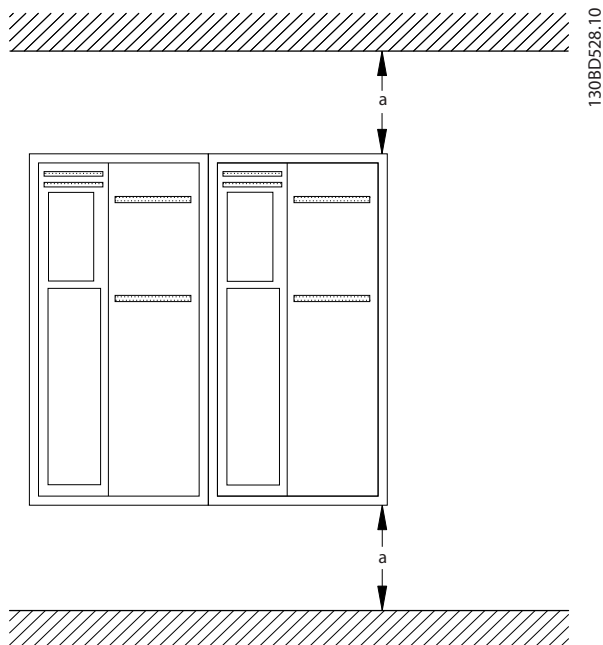


Illustration 3.2 Fri afstand til køling foroven og forneden

Kapsling	A2-A5	B1-B4	C1, C3	C2, C4
a [mm]	100	200	200	225

Tabel 3.1 Minimumkrav til afstand for luftstrøm

#### Løft

- Kontrollér apparatets vægt for at finde en sikker løftemetode. Se *kapitel 8.9 Nominel effekt, vægt og mål*.
- Sørg for, at løftemekanismen er egnet til opgaven.
- Flyt apparatet med et hejseværk, en kran eller en gaffellift med den korrekte klassificering, hvis det er nødvendigt.
- Løft apparatet vha. løfteringene (hvis de findes).

#### Montering

1. Kontrollér, at stedet, hvor frekvensomformeren monteres, kan bære apparatets vægt. Frekvensomformeren giver mulighed for montering side-om-side.
2. Placér apparatet så tæt på motoren som muligt. Hold motorkablerne så korte som muligt.
3. Montér apparatet vertikalt på en solid, flad overflade eller på bagpladen, der fås som tilbehør, for at forsyne apparatet med en kølende luftstrøm.
4. Brug de udskårne monteringshuller på apparatet til vægmontering.

#### Montering med bagplade og skinner

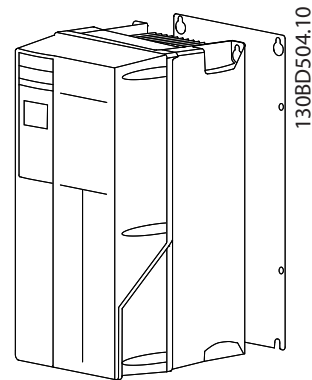


Illustration 3.3 Korrekt montering med bagplade

#### **BEMÆRK!**

Bagpladen er påkrævet ved montering på skinner.

#### **BEMÆRK!**

Alle A-, B- og C-kapslinger gør det muligt at montere side-om-side. Undtagelse: hvis et IP21-sæt anvendes, skal der være luft mellem kapslingerne:

- For kapslinger A2, A3, A4, B3, B4 og C3 skal minimumafstanden være 50 mm.
- For kapsling C4 skal minimumafstanden være 75 mm.

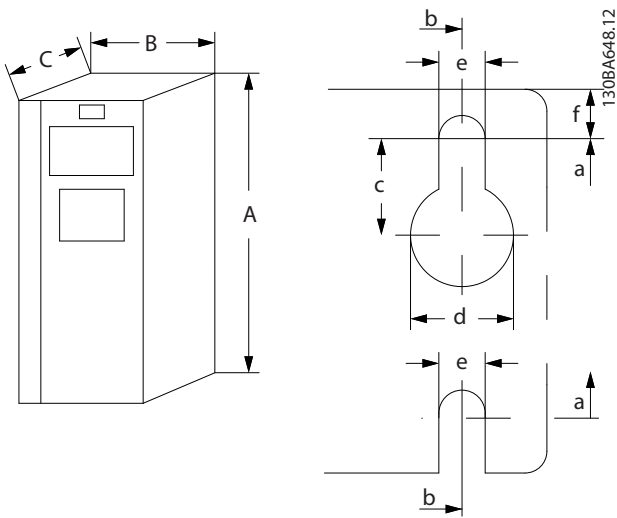


Illustration 3.4 Øverste og nederste monteringshuller  
(se kapitel 8.9 Nominel effekt, vægt og mål)

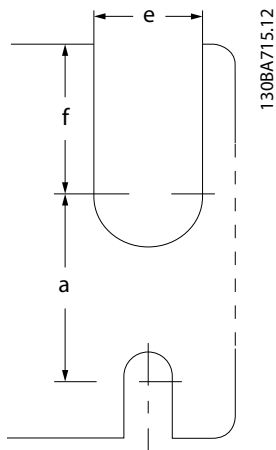


Illustration 3.5 Øverste og nederste monteringshuller  
(B4, C3, C4)

## 4 Elektrisk installation

### 4.1 Sikkerhedsanvisninger

Se *kapitel 2 Sikkerhed* for generelle sikkerhedsanvisninger.

#### **ADVARSEL**

##### INDUCERET SPÆNDING

Induceret spænding fra udgangsmotorkabler, der løber sammen, kan oplade apparatets kondensatorer, selv når apparatet er slukket og spærret. Hvis motorkablerne ikke føres hver for sig, eller hvis der ikke bruges skærmede kabler, kan det resultere i død eller alvorlig personskade.

- Før motorkabler enkeltvist, eller
- brug skærmede kabler

#### **FORSIGTIG**

##### FARE FOR STØD

Frekvensomformereren kan forårsage en DC-strøm i PE-lederen. Hvis nedenstående anbefaling ikke følges, er det muligt, at RCD ikke giver den tilsigtede beskyttelse.

- Når der anvendes en fejlstrømsafbryder (RCD) som beskyttelse mod elektrisk stød, må der kun anvendes en Type B-fejlstrømsafbryder (RCD) på forsyningsiden.

##### Overstrømsbeskyttelse

- Der kræves yderligere beskyttende udstyr, f.eks. kortslutningsbeskyttelse eller termisk motorbeskyttelse, mellem frekvensomformereren og motoren i applikationer med flere motorer.
- Der kræves indgangssikringer for at beskytte mod kortslutninger og overstrøm. Hvis de ikke medfølger fra fabrikken, skal sikringerne leveres af montøren. Se de maksimale sikringsklassificeringer *kapitel 8.8 Sikringer og afbrydere*.

##### Ledningstype og klassificeringer

- Al ledningsføring skal overholde lokale og nationale bestemmelser om krav til tværsnit og omgivelsestemperatur.
- Anbefalet strømkabel: Kobberledning normeret til mindst 75 °C.

Se *kapitel 8.1 Elektriske data* og *kapitel 8.5 Kabelspecifikationer* for anbefalede ledningsstørrelser og typer.

### 4.2 EMC-korrekt installation

Følg anvisningerne i *kapitel 4.3 Jording* *kapitel 4.4 Ledningsdiagram*, *kapitel 4.6 Motortilslutning*, og *kapitel 4.8 Styreledninger* for at opnå en EMC-korrekt installation.

### 4.3 Jording

#### **ADVARSEL**

##### FARLIG LÆKSTRØM

Lækstrømmene overstiger 3,5 mA. Hvis frekvensomformereren ikke jordes korrekt, kan det resultere i død eller alvorlig personskade.

- Sørg for, at udstyret jordes korrekt af en autoriseret elektriker.

##### For elektrisk sikkerhed

- Frekvensomformereren skal jordes i henhold til gældende standarder og direktiver.
- Brug en dedikeret jordledning til netforsyning-, motoreffekt- og styreledningsføring.
- En frekvensomformer må ikke jordes til en anden med serieforbindelse.
- Hold jordtilslutningsledningerne så korte som muligt.
- Følg motorproducentens krav til motorkabler.
- Mindste kabeltværsnit: 10 mm<sup>2</sup> (eller to normerede jordledninger, der termineres separat).

##### For EMC-korrekt installation

- Sørg for elektrisk kontakt mellem kabelskærmen og frekvensomformerens kapsling ved hjælp af metalkabelbøsninger eller bøjlerne på udstyret (se *kapitel 4.6 Motortilslutning*).
- Brug ledninger med mange tråde for at reducere elektrisk støj.
- Brug ikke pigtails.

#### **BEMÆRK!**

##### POTENTIALEUDLIGNING

Risiko for elektriske forstyrrelser når jordpotentialet mellem frekvensomformereren og systemet afviger fra hinanden. Monter udligningskabler mellem systemets komponenter. Anbefalet kabeltværsnit: 16 mm<sup>2</sup>.

### 4.4 Ledningsdiagram

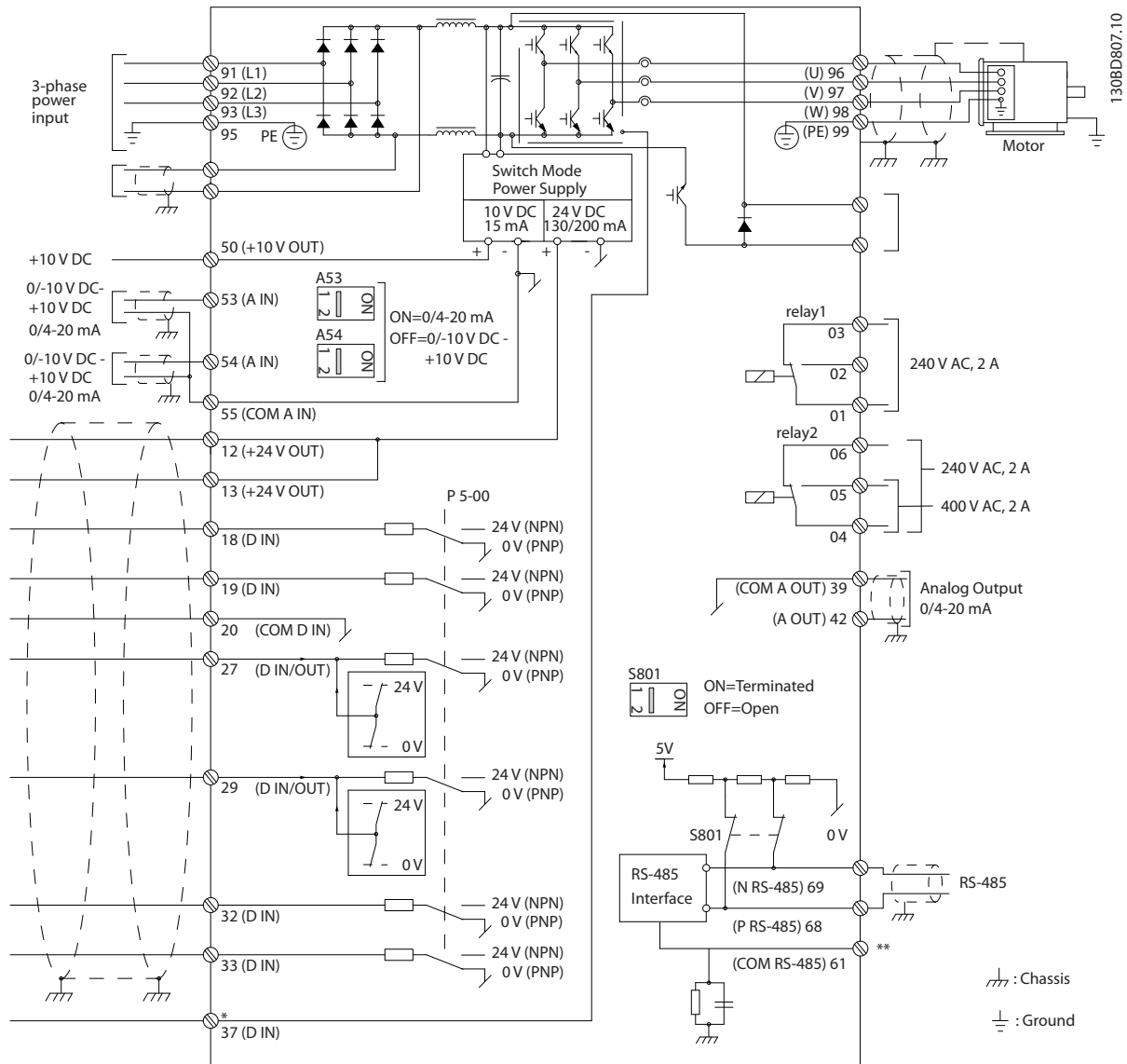
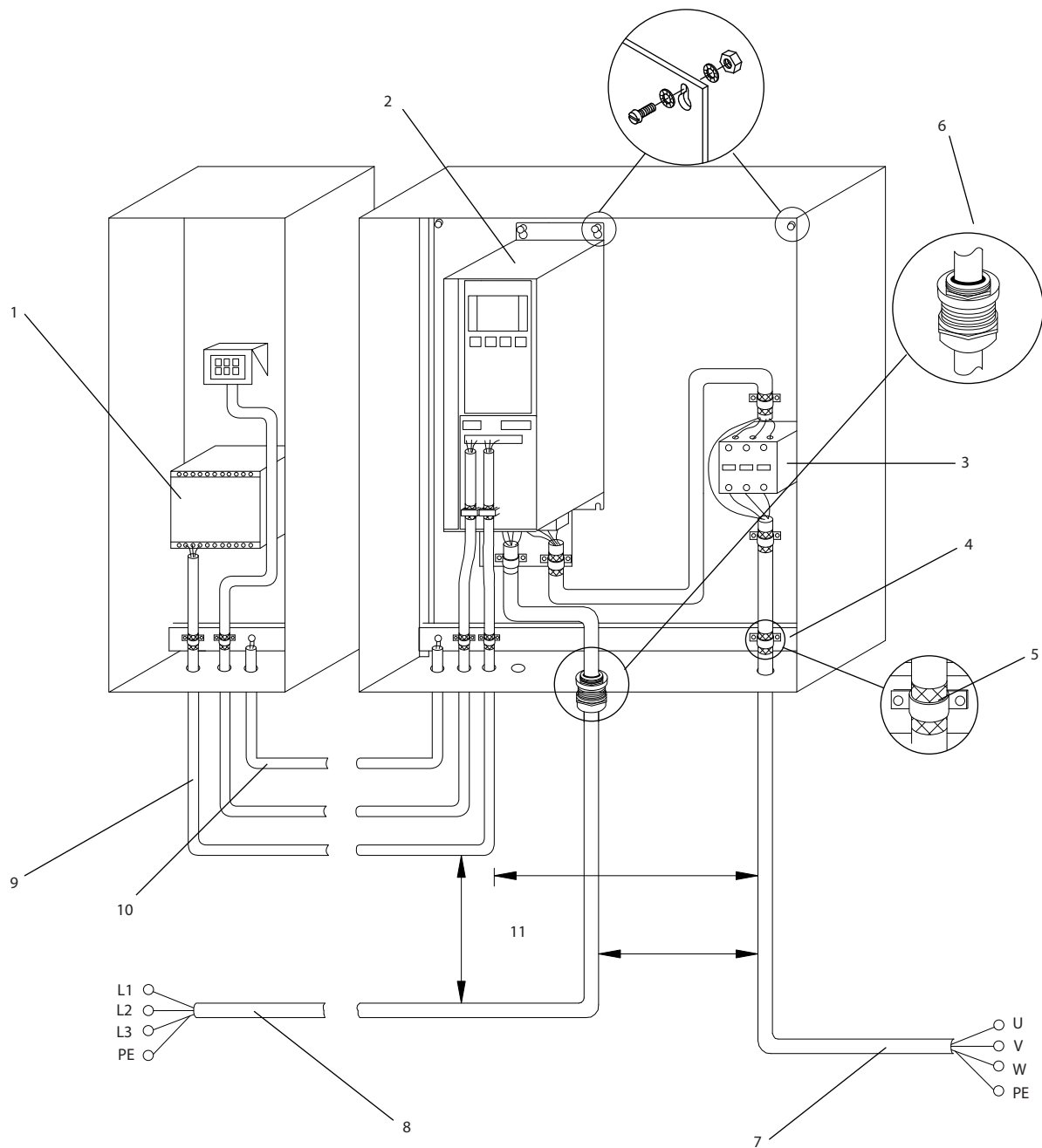


Illustration 4.1 Grundlæggende ledningsdiagram

A = analog, D = digital

\*Klemme 37 (medfølger ikke altid) bruges til Safe Torque Off. Installationsinstruktioner om Safe Torque Off findes i VLT® Frequency Converters - Safe Torque Off Betjeningsvejledning.

\*\*Ti slut ikke kabelskærmen.



130BD529.11

1	PLC	6	Kabelbøsning
2	Frekvens omformer	7	Motor, tre-faset og PE
3	Udgangs kontaktor	8	Netforsyning, tre-faset og forstærket PE
4	Jordskinne (PE)	9	Styreledningsføring
5	Kabel isolering (strippet)	10	Udligning min. 16 mm <sup>2</sup>

Illustration 4.2 EMC-korrekt elektrisk tilslutning

### **BEMÆRK!**

#### **EMC-FORSTYRRELSE**

Brug skærmede kabler til motorkabler og styreledninger samt separate kabler til indgangsstrøm, motorkabler og styreledninger. Hvis strømkabler, motorkabler og styreledninger ikke adskilles, kan det resultere i utilsigtet funktion eller reduceret ydeevne. Der skal være mindst 200 mm afstand mellem strømkabler, motorkabler og styreledninger.



## 4.5 Adgang

- Afmonter dækslet med en skruetrækker (se *Illustration 4.3*) eller ved at løsne monterings-skrueerne (se *Illustration 4.4*).

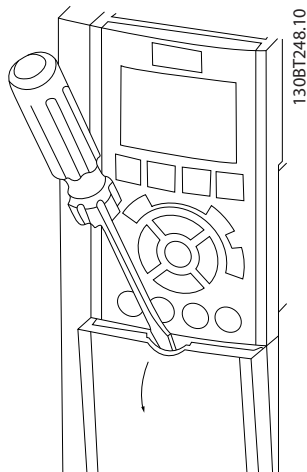


Illustration 4.3 Adgang til ledningsføring for IP20- og IP21-kapslinger

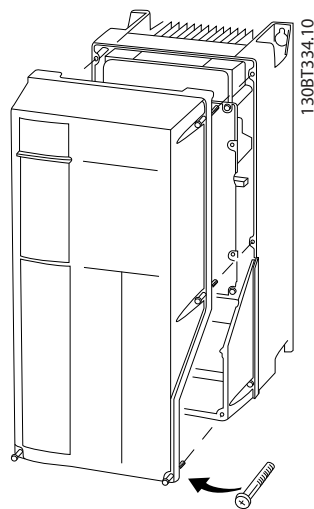


Illustration 4.4 Adgang til ledningsføring for IP55- og IP66-kapslinger

Se *Tabel 4.1*, før beskyttelseskapperne tilspændes.

Kapsling	IP55	IP66
A4/A5	2	2
B1/B2	2,2	2,2
C1/C2	2,2	2,2
Ingen skrue skal strammes for A2/A3/B3/B4/C3/C4.		

Tabel 4.1 Tilspændingsmoment for dæksler [Nm]

## 4.6 Motortilslutning

### ⚠ ADVARSEL

#### INDUCERET SPÆNDING

Induceret spænding fra udgangsmotorkabler, der løber sammen, kan oplade apparatets kondensatorer, selv når apparatet er slukket og spærret. Hvis motorkablerne ikke føres hver for sig, eller hvis der ikke bruges skærmede kabler, kan det resultere i død eller alvorlig personskade.

- før motorkabler enkeltvist, eller
  - brug skærmede kabler
- Følg lokale og nationale sikkerhedsforskrifter vedrørende kabelstørrelser. Se den maksimale ledningsstørrelse i *kapitel 8.1 Elektriske data*.
  - Følg motorproducentens krav til motorkabler.
  - Der findes udstansninger til motorkablerne eller adgangspaneler på underdelen af apparater med IP21-kapsling (NEMA1/12) og derover.
  - Tilkobl ikke en startanordning eller polskiftende enhed (f.eks. en Dahlander-motor eller en induktionsmotor med kontaktring) mellem frekvensomformereren og motoren.

#### Fremgangsmåde

- Fjern en del af den udvendige kabelisolering.
- Anbring den afisolerede ledning under kabelbøjlen for at opnå mekanisk fastgørelse og elektrisk kontakt mellem kabelskærmen og jord.
- Slut jordledningen til den nærmeste jordklemme i henhold til jordingsanvisningerne i *kapitel 4.3 Jording*. Se *Illustration 4.5*.
- Slut de trefasede motorkabler til klemmerne 96 (U), 97 (V) og 98 (W). Se *Illustration 4.5*.
- Tilspænd klemmerne i henhold til oplysningerne i *kapitel 8.7 Tilspændingsmomenter på tilslutninger*.

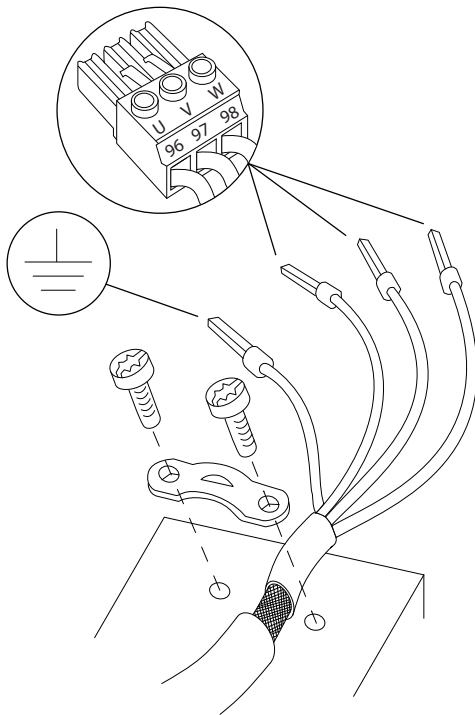


Illustration 4.5 Motortilslutning

Illustration 4.6 repræsenterer netforsyning, motor og jording for almindelige frekvensomformere. De faktiske konfigurationer varierer afhængigt af apparattypen og ekstraudstyret.

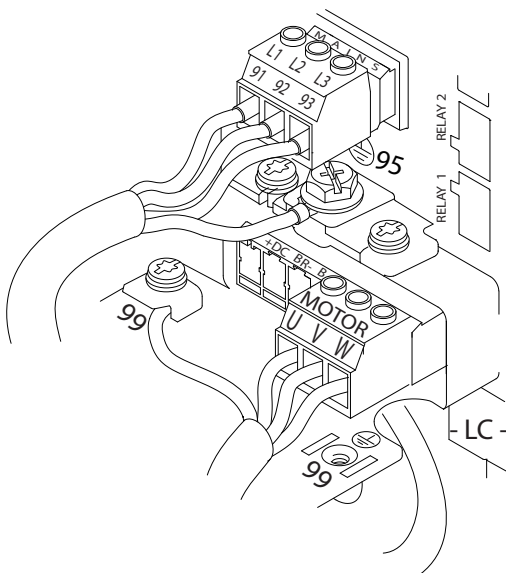


Illustration 4.6 Eksempel på ledningsføring for motor, netforsyning og jording

1308D531.10

## 4.7 Tilslutning til netspænding

- Ledningen skal dimensioneres baseret på frekvensomformerens indgangsstrøm. Se den maksimale ledningsstørrelse i *kapitel 8.1 Elektriske data*.
- Følg lokale og nationale sikkerhedsforskrifter vedrørende kabelstørrelser.

### Fremgangsmåde

1. Slut trefasede netforsyningskabler til klemmerne L1, L2 og L3 (se *Illustration 4.6*).
2. Afhængigt af udstyrets konfiguration skal netforsyningen sluttes til netindgangsklemmerne eller indgangsafbryderen.
3. Kablet skal jordes i henhold til de angivne jordingsanvisninger i *kapitel 4.3 Jording*.
4. Når apparatet får strøm fra en isoleret netforsyningskilde (IT-netforsyning eller flydende deltaforbindelse) eller TT/TN-S-netforsyning med jordben (deltaforbindelse med jord), skal det sikres, at 14-50 RFI-filter er indstillet til [0] Ikke aktiv for at undgå at beskadige mellemkredsen samt for at reducere kapacitetsstrømmene til jord i henhold til IEC 61800-3.

## 4.8 Styreledninger

- Isolér styreledninger fra motor- og netforsyningsledninger i frekvensomformereren.
- Når frekvensomformereren er tilkoblet en termistor, skal styreledninger til termistoren skjermes og forstærkes/isoleres dobbelt. En 24 V DC-forsyningsspænding anbefales.

1308B920.10

## 4.8.1 Styreklemmetyper

Illustration 4.7 og Illustration 4.8 viser de flytbare stik på frekvensomformereren. Klemmefunktioner og fabriksindstillinger opsummeres i Tabel 4.2.

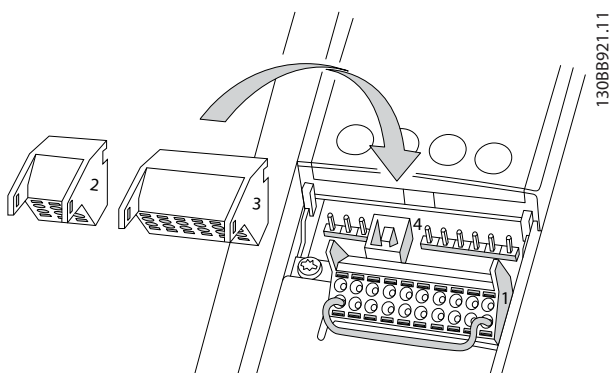


Illustration 4.7 Styreklemmeplaceringer

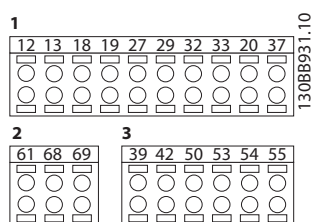


Illustration 4.8 Klemmenummer

- **Stik 1** giver fire programmerbare digitale indgangsklemmer, to ekstra digitale klemmer, der kan programmeres som enten indgange eller udgange, en forsyningsspænding med 24 V DC og en fælles spænding med 24 V DC.
- **Stik 2**-klemmerne (+)68 og (-)69 er til en RS-485-tilslutning til seriel kommunikation.
- **Stik 3** giver to analoge indgange, en analog udgang, en forsyningsspænding på 10 V DC og et fælles stik til indgangene og udgangene.
- **Stik 4** er en USB-port, som kan bruges med MCT 10-opsætningssoftware

Digitale indgange/udgange			
Klemme	Parameter	Fabriksindstilling	Beskrivelse
12, 13	-	+24 V DC	24 V DC-forsyningsspænding. Den maksimale udgangsstrøm er 200 mA i alt for alle belastninger med 24 V. Anvendes til digitale indgange og eksterne transducere.
18	5-10	[8] Start	Digitale indgange.
19	5-11	[10] Reversering	
32	5-14	[39] Dag-/natstyring	
33	5-15	[0] Ingen funktion	
27	5-12	[2] Inverteret friløb	Kan vælges til enten digital indgang eller digital udgang.
29	5-13	[0] Ingen funktion	Indgang er fabriksindstilling.
20	-		Fælles for digitale indgange og 0 V potential for en forsyning på 24 V.
37	-	Safe Torque Off (STO)	(Valgfri) Sikker indgang. Anvendt til STO
Analoge indgange/udgange			
39	-		Fælles for analog udgang
42	6-50	[100] Udgangsfrekvens	Programmerbar analog udgang. Det analoge signal er 0-20 mA eller 4-20 mA ved et maksimum på 500 Ω
50	-	+10 V DC	Analog forsyningsspænding på 10 V DC. Der bruges som regel maksimalt 15 mA til et potentiometer eller en termistor.
53	6-1*	Reference	Analog indgang. Kan vælges til spænding eller strøm. Kontakterne A53 og A54 vælger mA eller V.
54	6-2*	Feedback	
55	-		Fælles for analog indgang

Digitale indgange/udgange			
Klemme	Parameter	Fabriks-indstilling	Beskrivelse
<b>Seriell kommunikation</b>			
61	-		Integreret RC-filter for kabelskærm. KUN til tilslutning af skærmen ved EMC-problemer.
68 (+)	8-3*		RS-485-grænseflade.
69 (-)	8-3*		Der medfølger et styrekort til termineringsmodstand.
<b>Relæer</b>			
01, 02, 03	5-40	[2] Frekvensomformer klar	Form C-relæudgang. Anvendes til AC- eller DC-spænding og resistive eller induktive belastninger.
04, 05, 06	5-40	[5] Kører	

Tabel 4.2 Klemmebeskrivelse

**Yderligere klemmer:**

- 2 form C-relæudgange. Udgangenes placering afhænger af frekvensomformerens konfiguration.
- Klemmer på indbygget ekstraudstyr. Se den manual, der blev leveret med optionen.

#### 4.8.2 Ledningsføring til styreklemmer

Stikkene til styreklemmerne kan trækkes ud af frekvensomformereren for at gøre monteringen lettere som vist i *Illustration 4.7*.

**BEMÆRK!**

Hold styreledningerne så korte som muligt, og hold dem adskilt fra kabler med kraftig strøm for at minimere forstyrrelser.

1. Åbn kontakten ved at indsætte en lille skruetrækker i porten over kontakten og skubbe skruetrækkeren lidt opad.

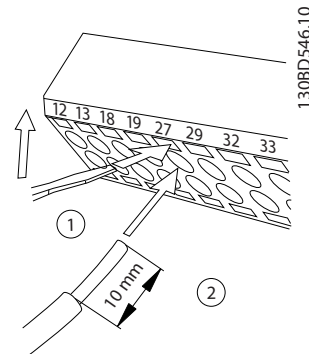


Illustration 4.9 Tilslutning af styreledninger

2. Sæt den afisolerede styreledning i kontakten.
3. Fjern skruetrækkeren for at fastgøre styreledningen i kontakten.
4. Sørg for, at ledningen sidder godt fast og ikke er løs. Løse styreledninger kan være en kilde til fejl på udstyret eller en mindre optimal drift.

Se *kapitel 8.5 Kabelspecifikationer* for styreledningsstørrelser og *kapitel 6 Eksempler på applikationsopsætninger* for typiske styreledningstilslutninger.

#### 4.8.3 Aktivering af motordrift (klemme 27)

Det kan være nødvendigt at anvende en jumper-ledning mellem klemme 12 (eller 13) og klemme 27, så frekvensomformereren kan køre under standardprogrammeringsværdier.

- Klemme 27 til digital indgang er udformet til at modtage en 24 V DC ekstern sikring-kommando. I mange applikationer slutter brugeren et apparat til ekstern sikring til klemme 27.
- Når der ikke anvendes et sikringsapparat, skal der tilsluttes en forbindelse mellem styreklemme 12 (anbefalet) eller 13 til klemme 27. Dette giver et internt 24 V-signal på klemme 27.
- Når statuslinjen i bunden af LCP'et viser AUTO FJERNBET. FRILØB, angiver dette, at apparatet er klar til at køre, men mangler et indgangssignal på klemme 27.
- Når fabriksinstalleret ekstraudstyr tilsluttes klemme 27, må de pågældende ledninger ikke fjernes.

**BEMÆRK!**

Frekvensomformereren kan ikke køre uden et signal på klemme 27, medmindre klemme 27 omprogrammes.

#### 4.8.4 Valg af spænding/strøm som indgang (kontakter)

De analoge indgangsklemmer 53 og 54 muliggør indstilling af indgangssignalet til spænding (0-10 V) eller strøm (0/4-20 mA).

##### Standardparameterindstillinger:

- Klemme 53: hastighedsreferencesignal i åben sløjfe (se 16-61 Klemme 53, koblingsindstilling).
- Klemme 54: feedbacksignal i lukket sløjfe (se 16-63 Klemme 54, koblingsindstilling).

### BEMÆRK!

Afbryd strømmen til frekvensomformereren, før kontaktpositionerne ændres.

1. Afmonter LCP-betjeningspanelet (se *Illustration 4.10*).
2. Fjern eventuelt ekstraudstyr, der spærrer for kontakterne.
3. Indstil kontakterne A53 og A54 for at vælge signaltypen. U vælger spænding, I vælger strøm.

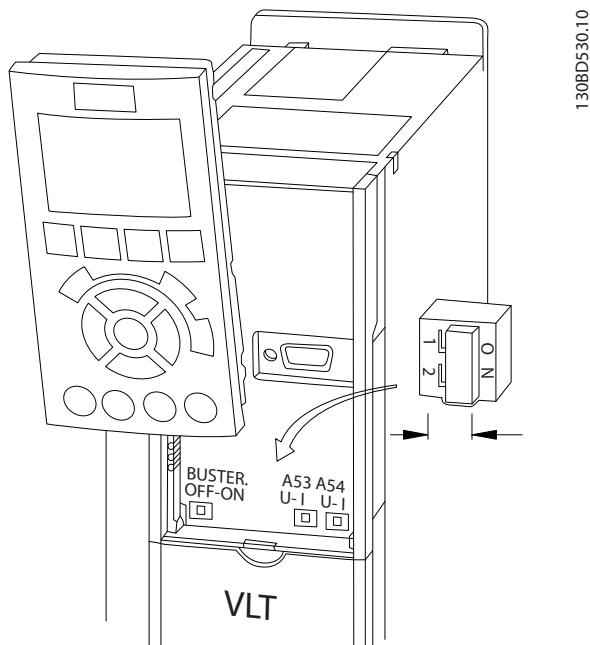


Illustration 4.10 Placering af kontakter til klemme 53 og 54

#### 4.8.5 Safe Torque Off (STO)

Kørsel af Safe Torque Off kræver ekstra ledningsføring på frekvensomformereren. Se *Safe Torque Off Operating Instructions for Danfoss VLT® Frequency Converters* for yderligere oplysninger.

#### 4.8.6 RS-485 seriel kommunikation

Slut kablerne til seriel kommunikation via RS-485 til klemmerne (+)68 og (-)69.

- Brug et skærmet kabel til seriel kommunikation (anbefales).
- Se *kapitel 4.3 Jording* for korrekt jordning.

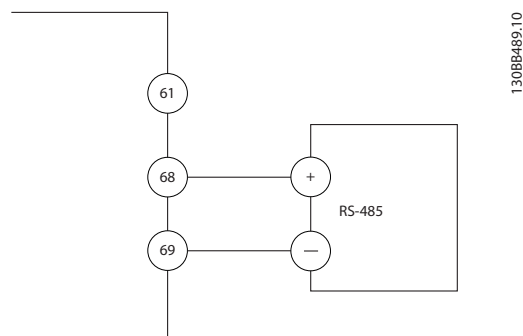


Illustration 4.11 Forbindelsesdiagram for seriel kommunikation

Vælg følgende i forbindelse med grundlæggende opsætning af seriel kommunikation:

1. Protokoltype i 8-30 *Protokol*.
  2. Frekvensomformeradresse i 8-31 *Adresse*.
  3. Baud-hastighed i 8-32 *Baud-hast.*
- Kommunikationsprotokoller er integrerede i frekvensomformereren.
    - [0] FC-profil
    - [1] FC-/MC-profil
    - [2] Modbus RTU
    - [3] Metasys N2
    - [9] FC-option
  - Funktionerne kan fjernprogrammeres med protokolsoftwaren og RS-485-tilslutningen eller i parametergruppe 8-\*\* *Komm. og optioner*.
  - Valg af en specifik kommunikationsprotokol ændrer forskellige standardparameterindstillinger, så de svarer til den pågældende protokols specifikationer, samtidig med at yderligere protokolspecifikke parametre bliver tilgængelige.
  - Optionskort, som installeres i frekvensomformereren, kan give ekstra kommunikationsprotokoller. Se dokumentationen til optionskortet for installations- og betjeningsinstruktioner.

## 4.9 Kontrolliste ved installation

Før installationen af apparatet færdiggøres, skal hele installationen kontrolleres som vist i *Tabel 4.3*. Markér de enkelte punkter efter godkendt inspektion.

Undersøg	Beskrivelse	<input checked="" type="checkbox"/>
Ekstraudstyr	<ul style="list-style-type: none"> <li>Se efter ekstraudstyr, kontakter, afbrydere eller indgangssikringer/hovedafbrydere, der er placeret på netforsyningsiden af frekvensomformeren eller udgangssiden til motoren. Kontrollér, at de er klar til drift ved fuld hastighed.</li> <li>Kontrollér funktionen og installationen af de følere, der bruges til feedback til frekvensomformeren</li> <li>Fjern eventuelle fasekompenseringskondensatorer på motorerne.</li> <li>Juster eventuelle fasekompenseringskondensatorer på netforsyningsiden, og kontrollér, at de er dæmpede.</li> </ul>	
Kabelføring	<ul style="list-style-type: none"> <li>Kontrollér, at motorkabler og styreledninger er adskilt eller føres i tre separate metalrør for at opnå isolering mod højfrekvente forstyrrelser.</li> </ul>	
Styreledninger	<ul style="list-style-type: none"> <li>Kontrollér, om der er ødelagte eller beskadigede ledninger og løse forbindelser</li> <li>Kontrollér, at styreledningerne er isoleret fra strøm- og motorkablerne, så de er immune over for støj</li> <li>Kontrollér signalernes spændingskilde efter behov</li> <li>Det anbefales at bruge skærmede eller snoede kabler. Kontrollér, at afskærmningen termineres korrekt</li> </ul>	
Afstand for køling	<ul style="list-style-type: none"> <li>Mål, at afstanden foroven og forneden er stor nok til, at luft til køling kan passere. <i>Se kapitel 3.3 Montering</i></li> </ul>	
Omgivelsesforhold	<ul style="list-style-type: none"> <li>Kontrollér, at kravene til omgivelsesforholdene er opfyldt</li> </ul>	
Sikringer og afbrydere	<ul style="list-style-type: none"> <li>Kontrollér, at de rette sikringer og afbrydere anvendes</li> <li>Kontrollér, at alle sikringer er korrekt isat og fungerer, og at alle afbrydere er i åben position</li> </ul>	
Jording	<ul style="list-style-type: none"> <li>Kontrollér, at jordtilslutningerne er stramme og fri for oxidering</li> <li>Jording til rør eller montering af bagtavlen på en metaloverflade er ikke tilstrækkelig jording</li> </ul>	
Indgangs- og udgangsstrømledninger	<ul style="list-style-type: none"> <li>Kontrollér, om der er løse forbindelser</li> <li>Kontrollér, at motor- og strømkabler føres i separate rør eller separate skærmede kabler</li> </ul>	
Indvendig side af tavlen	<ul style="list-style-type: none"> <li>Kontrollér, at apparatet indvendigt er frit for snavs, metalspåner, fugt og korrosion</li> <li>Kontrollér, at apparatet er monteret på en umalet metaloverflade</li> </ul>	
Kontakter	<ul style="list-style-type: none"> <li>Sørg for, at alle kontakter og afbrydere står i de korrekte positioner</li> </ul>	
Vibrationer	<ul style="list-style-type: none"> <li>Kontrollér, at apparatet er solidt monteret, eller at der anvendes vibrationsdæmpere, når det er nødvendigt</li> <li>Vær opmærksom på usædvanlige rystelser</li> </ul>	

Tabel 4.3 Kontrolliste ved installation

### **⚠ FORSIGTIG**

#### POTENTIEL FARE I TILFÆLDE AF INTERN FEJL

Der er risiko for personskade, når frekvensomformeren ikke er lukket korrekt.

- Kontrollér, at alle dæksler er på plads og fastgjort sikkert, inden apparatet forsynes med strøm.

## 5 Idriftsættelse

### 5.1 Sikkerhedsanvisninger

Se *kapitel 2 Sikkerhed* for generelle sikkerhedsanvisninger.

#### **ADVARSEL**

##### HØJSPÆNDING

Frekvensomformere indeholder højspænding, når de er tilsluttet netspændingen. Hvis montering, start og vedligeholdelse udføres af personale, der ikke er uddannet til det, kan det resultere i død eller alvorlig personskade.

- Montering, opstart og vedligeholdelse må kun udføres af uddannet personale.

##### Inden tilslutning af strøm:

1. Luk dækslet korrekt.
2. Kontrollér, at alle kabelbøsninger er godt tilspændt.
3. Kontrollér, at netforsyningen til apparatet er slukket og spærret. Brug ikke frekvensomformerens afbryderkontakter til isolering af netforsyningen.
4. Kontrollér, at der ikke er spænding på indgangsklemmerne L1 (91), L2 (92) og L3 (93), fase-fase og fase-jord.
5. Kontrollér, at der ikke er spænding på udgangsklemmerne 96 (U) 97 (V) og 98 (W), fase-fase og fase-jord.
6. Kontrollér motorens kontinuitet ved at måle ohm-værdierne på U-V (96-97), V-W (97-98) og W-U (98-96).
7. Kontrollér, at frekvensomformeren og motoren er korrekt jordet.
8. Kontrollér frekvensomformeren for løse forbindelser på klemmerne.
9. Kontrollér, at forsyningsspændingen svarer til frekvensomformerens og motorens spænding.

### 5.2 Tilslutning af strøm

#### **ADVARSEL**

##### UTILSIGTET START

Når frekvensomformeren er tilsluttet netspændingen, kan motoren starte på et hvilket som helst tidspunkt, hvilket kan resultere i død, alvorlig personskade eller beskadigelse af udstyr eller ejendom. Motoren kan startes med en ekstern kontakt, en seriel buskommando, et indgangsreferencesignal fra LCP'et, eller efter en slettet fejltilstand.

- Frekvensomformeren skal frakobles netforsyningen i de tilfælde, hvor hensynet til personlig sikkerhed gør det nødvendigt at undgå utilsigtet start.
- Tryk på [Off] på LCP'et, før parametrene programmeres.
- Frekvensomformeren, motoren og det drevne udstyr skal altid være driftsklart, når frekvensomformeren er tilsluttet netspændingen.

Slut strøm til frekvensomformeren ved at følge disse trin:

1. Bekræft, at indgangsspændingen er balanceret inden for 3 %. Hvis den ikke er, skal ubalancen på indgangsspændingen korrigeres, før der fortsættes. Gentag denne procedure efter korrigerende afspænding.
2. Kontrollér, at eventuelt ekstraudstyr er tilsluttet korrekt.
3. Kontrollér, at alle operatørenheder er i slukket position. Alle døre til tavlerne skal være lukkede, eller afdækninger skal være monteret.
4. Slut strøm til apparatet. START IKKE frekvensomformeren nu. På apparater med en afbryderkontakt skal denne drejes til positionen ON for at tilføre strøm til frekvensomformeren.

#### **BEMÆRK!**

Når statuslinjen i bunden af LCP'et viser **AUTOMATISK FJERNBETJENT FRILØB** eller *Alarm 60 Ekstern spærring*, angiver dette, at apparatet er klar til at køre, men mangler et indgangssignal på for eksempel klemme 27. Se *kapitel 4.8.3 Aktivering af motordrift (klemme 27)* for flere oplysninger.

## 5.3 Betjening via LCP-betjeningspanel

### 5.3.1 LCP-betjeningspanel

LCP-betjeningspanelet (LCP) er det kombinerede display og tastatur foran på apparatet.

LCP'et har en række brugerfunktioner:

- Start, stop og styring af hastigheden, når der er valgt lokal betjening
- Visning af driftsdata, status, advarsler og forholdsregler
- Programmering af frekvensomformerens funktioner
- Frekvensomformerens skal nulstilles manuelt i tilfælde af en fejl, når automatisk nulstilling er inaktiv

#### **BEMÆRK!**

Idriftsættelse via en pc kræver installation af MCT 10-opsætningssoftware. Softwaren er tilgængelig via download (grundlæggende udgave) eller via bestilling (avanceret udgave, bestillingsnummer 130B1000). For flere oplysninger og for at hente tilgængelige materialer, se [www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/Software+MCT10/MCT10+Downloads.htm](http://www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/Software+MCT10/MCT10+Downloads.htm).

### 5.3.2 LCP-layout

LCP'et er opdelt i fire funktionsgrupper (se *Illustration 5.1*).

- A. Displayområde
- B. Displayets menutaster
- C. Navigationstaster og indikatorlamper (LED'er)
- D. Betjeningstaster og nulstilling

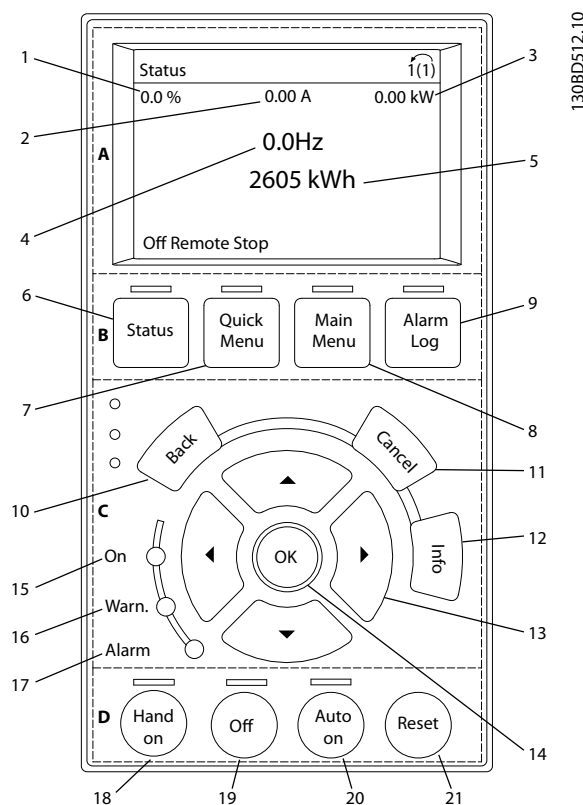


Illustration 5.1 LCP-betjeningspanel (LCP)

#### A. Displayområde

Displayområdet aktiveres, når frekvensomformerens forsynes via netspænding eller via en DC-busklemme eller ekstern 24 V DC-forsyning.

Oplysningerne, som vises på LCP'et, kan tilpasses brugerapplikationen. Indstillingerne vælges i kvikmenuen Q3-13 *Displayindstillinger*.

Nr./tegn	Display	Parameternummer	Fabriksindstilling
1	1.1	0-20	Reference %
2	1.2	0-21	Motorstrøm
3	1.3	0-22	Effekt [kW]
4	2	0-23	Frekvens
5	3	0-24	kWh-tæller

Tabel 5.1 Billedtekst til *Illustration 5.1*, displayområde



## B. Displayets menutaster

Menutasterne bruges til at få adgang til parameteropsætningen, til at skifte mellem display-tilstandenes status under normal drift og til at se fejllogdata.

Nr./tegn	Tast	Funktion
6	Status	Viser driftsoplysninger.
7	Kvikmenu	Giver adgang til programmeringsparametre til indledende opsætningsvejledning og mange detaljerede applikationsinstruktioner.
8	Hovedmenu	Giver adgang til alle programmeringsparametre.
9	Alarm Log	Viser en liste over aktuelle advarsler, de sidste 10 alarmer og vedligeholdelsesloggen.

Tabel 5.2 Billedtekst til *Illustration 5.1*, displayets menutaster

## C. Navigationstaster og indikatorlamper (LED'er)

Navigationstaster bruges til programmering af funktioner og til at flytte markøren. Med navigationstasterne er det også muligt styre hastigheden i lokal betjening (Hand). Der er også placeret tre statusindikatorlamper for frekvensomformereren i dette område.

Nr./tegn	Tast	Funktion
10	Back	Går tilbage til det foregående trin eller den foregående liste i menustrukturen.
11	Cancel	Annulerer den seneste ændring eller kommando, så længe displaytilstanden ikke er ændret.
12	Info	Tryk på tasten for at få en definition af den viste funktion.
13	Navigationsstaster	Tryk for at skifte mellem punkter i menuen.
14	OK	Tryk for at få adgang til parametergrupper eller aktivere et valg.

Tabel 5.3 Billedtekst til *Illustration 5.1*, navigationstaster

Nr./tegn	Indikator	Lys	Funktion
15	ON	Grønt	ON-lampen aktiveres, når frekvensomformereren forsynes fra en netspænding, via en DC-busklemme eller en ekstern forsyning på 24 V.
16	WARN	Gul	Når advarselsbetingelserne opfyldes, tændes den gule WARN-lampe, og der vises tekst i displayområdet, som beskriver problemet.
17	ALARM	Rød	En fejltilstand får den røde alarmlampe til at blinke, og der vises en alarmtekst.

Tabel 5.4 Billedtekst til *Illustration 5.1*, indikatorlamper (LED'er)

## D. Betjeningstaster og nulstilling

Betjeningstasterne er placeret nederst på LCP'et.

Nr./tegn	Tast	Funktion
18	Hand On	Starter frekvensomformereren i lokal betjening. <ul style="list-style-type: none"> <li>Et eksternt stopsignal fra styreindgangen eller seriel kommunikation tilsidesætter den lokale Hand On</li> </ul>
19	Slukket	Stopper motoren, men afbryder ikke strømmen til frekvensomformereren.
20	Auto On	Sætter systemet i fjernbetjent driftstilstand. <ul style="list-style-type: none"> <li>Reagerer på en ekstern startkommando fra styreklemmer eller seriel kommunikation</li> </ul>
21	Nulstil	Nulstiller frekvensomformereren manuelt, når en fejl er slettet.

Tabel 5.5 Billedtekst til *Illustration 5.1*, betjeningstaster og nulstilling

### **BEMÆRK!**

Displayets kontrast kan justeres ved at trykke på tasterne [Status] og [▲]/[▼].

## 5.3.3 Parameterindstillinger

Etablering af den korrekte programmering til applikationer kræver ofte indstilling af funktioner i flere relaterede parametre. Detaljer om parametrene findes i *kapitel 9.2 Parametermenustruktur*.

Programmeringsdata gemmes internt i frekvensomformereren.

- Dataene kan sikkerhedskopieres ved at uploade dem til LCP-hukommelsen
- Dataene kan overføres til en anden frekvensomformer ved at slutte LCP'et til det pågældende apparat og downloade de gemte indstillinger
- Gendannelse af fabriksindstillingerne ændrer ikke de data, der er gemt i LCP-hukommelsen

## 5.3.4 Upload/download af data til/fra LCP'et

- Tryk på [Off] for at stoppe motoren, før data uploades eller downloades.
- Gå til [Main Menu] 0-50 LCP-kopi, og tryk på [OK].
- Vælg [1] *Alle til LCP* for at uploade data til LCP'et, eller vælg [2] *Alle fra LCP* for at downloade data fra LCP'et.

4. Tryk på [OK]. En statusindikator viser upload- eller downloadprocessen.
5. Tryk på [Hand On] eller [Auto On] for at vende tilbage til normal drift.

### 5.3.5 Ændring af parameterindstillinger

Parameterindstillingerne kan åbnes og ændres fra kvikmenuen eller hovedmenuen. Kvikmenuen giver kun adgang til et begrænset antal parametre.

1. Tryk på [Quick Menu] eller [Main Menu] på LCP'et.
2. Tryk på [▲] [▼] for at gennemgå parametergrupperne, og tryk på [OK] for at vælge en parametergruppe.
3. Tryk på [▲] [▼] for at gennemgå parametrene, og tryk på [OK] for at vælge en parameter.
4. Tryk på [▲] [▼] for at ændre værdien for parameterindstillingen.
5. Tryk på [◀] [▶] for at skifte til et andet ciffer, når en decimalparameter er i redigeringsstilstand.
6. Tryk på [OK] for at acceptere ændringen.
7. Tryk på [Back] to gange for at gå til "Status", eller tryk på [Main Menu] én gang for at gå til hovedmenuen.

#### Visning af ændringer

Under *Kvikmenu Q5 – Foretagne ændringer* vises alle de parametre, der er ændret i forhold til fabriksindstillingen.

- Listen viser kun de parametre, der er ændret under redigering af den aktuelle opsætning.
- Parametre, der er blevet nulstillet til fabriksindstillingerne, vises ikke.
- Meddelelsen *Tom* betyder, at ingen parametre er blevet ændret.

### 5.3.6 Gendannelse af fabriksindstillinger

#### **BEMÆRK!**

**Gendannelse af fabriksindstillinger indebærer en risiko for at miste programmering, motordata, lokalisering og overvågningsdata. Der kan oprettes en sikkerhedskopi ved at uploade data til LCP'et inden initialisering.**

Parametrene gendannes til fabriksindstillingerne ved at initialisere frekvensomformerens. Initialisering udføres ved hjælp af *14-22 Driftstilstand* (anbefales) eller manuelt.

- Initialisering vha. *14-22 Driftstilstand* gendanner ikke frekvensomformerindstillinger som f.eks. driftstimer, serielle kommunikationsvalg, personlige menuindstillinger, fejllog, alarmlog og andre overvågningsfunktioner.
- Manuel initialisering sletter alle motor-, programmerings-, lokaliserings- og overvågningsdata og gendanner fabriksindstillinger.

#### Anbefalet initialiseringsprocedure vha. *14-22 Driftstilstand*

1. Tryk på [Main Menu] to gange for at få adgang til parametrene.
2. Rul til *14-22 Driftstilstand*, og tryk på [OK].
3. Rul til *Initialisering*, og tryk på [OK].
4. Afbryd strømmen til apparatet, og vent på, at lyset i displayet går ud.
5. Slut strøm til apparatet.

Fabriksparameterindstillingerne gendannes under opstart. Dette kan tage lidt længere tid end normalt.

6. Alarm 80 vises.
7. Tryk på [Reset] for at vende tilbage til driftstilstand.

#### Manuel initialiseringsprocedure

1. Afbryd strømmen til apparatet, og vent på, at lyset i displayet går ud.
2. Tryk på [Status], [Main Menu] og [OK] samtidig, og hold dem nede, mens der tændes for strømmen til apparatet (ca. 5 sek, eller til der høres et klik, og ventilatoren starter).

Fabriksparameterindstillingerne gendannes under opstart. Dette kan tage lidt længere tid end normalt.

Manuel initialisering nulstiller ikke følgende frekvensomformeroplysninger:

- *15-00 Driftstimer*
- *15-03 Antal indkoblinger*
- *15-04 Antal overtemperaturer*
- *15-05 Antal overspændinger*

## 5.4 Grundlæggende programmering

### 5.4.1 Idriftsættelse med SmartStart

Guiden SmartStart muliggør hurtig konfiguration af grundlæggende motor- og applikationsparametre.

- SmartStart starter automatisk, første gang frekvensomformeren startes eller efter initialisering af frekvensomformeren.
- Følg instruktionerne på skærmen for at gennemføre idriftsættelse af frekvensomformeren. Genaktivér altid SmartStart ved at vælge *Kvikmenu Q4 – SmartStart*.
- Se *kapitel 5.4.2 Idriftsættelse via hovedmenuen* eller *Programming Guide* for idriftsættelse uden guiden SmartStart.

#### **BEMÆRK!**

Opsætning af SmartStart kræver motordata. De nødvendige data er normalt tilgængelige på motorens typeskilt.

### 5.4.2 Idriftsættelse via hovedmenuen

De anbefalede parameterindstillinger er beregnede til opstarts- og testformål. Applikationsindstillingerne kan variere.

Indtast data, mens strømmen er slået til, men før frekvensomformeren betjenes.

1. Tryk på [Main Menu] på LCP'et.
2. Tryk på navigationstasterne for at rulle til parametergruppe 0-\*\* *Betjening/display*, og tryk på [OK].

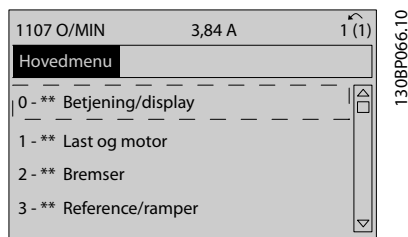


Illustration 5.2 Hovedmenu

3. Tryk på navigationstasterne for at rulle til parametergruppe 0-0\* *Basisindstillinger*, og tryk på [OK].

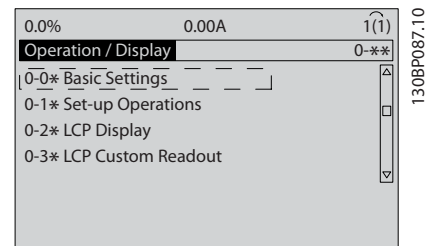


Illustration 5.3 Betjening/display

4. Tryk på navigationstasterne for at rulle til 0-03 *Regionale indstillinger*, og tryk på [OK].

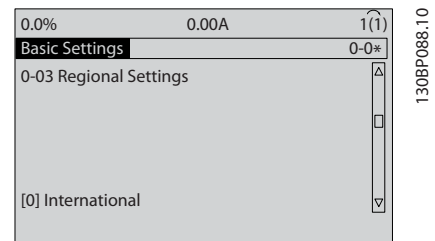


Illustration 5.4 Basisindstillinger

5. Tryk på navigationstasterne for at vælge [0] *International* eller [1] *Nordamerika* (afhængigt af, hvad der passer), og tryk på [OK]. (Dette ændrer fabriksindstillingerne for et antal grundlæggende parametre).
6. Tryk på [Main Menu] på LCP'et.
7. Tryk på navigationstasterne for at rulle til 0-01 *Sprog*.
8. Vælg sprog, og tryk på [OK].
9. Hvis der er en forbindelsesledning mellem styreklemmerne 12 og 27, skal 5-12 *Klemme 27, digital indgang* forblive ved fabriksindstillingen. I modsat fald skal der vælges *Ingen funktion i 5-12 Klemme 27, digital indgang*.
10. 3-02 *Minimumreference*
11. 3-03 *Maksimumreference*
12. 3-41 *Rampe 1, rampe-op-tid*
13. 3-42 *Rampe 1, rampe-ned-tid*
14. 3-13 *Referencetied*. Kædet til Hand/Auto, Lokal, Fjernbetjent.

### 5.4.3 Opsætning af asynkron motor

Indtast motorens data i parameter 1-20 Motoreffekt [kW] eller 1-21 Motoreffekt [HK] til 1-25 Nominel motorhastighed. Oplysningerne kan findes på motorens typeskilt.

1. 1-20 Motoreffekt [kW] eller 1-21 Motoreffekt [HK]
2. 1-22 Motorspænding
3. 1-23 Motorfrekvens
4. 1-24 Motorstrøm
5. 1-25 Nominel motorhastighed

### 5.4.4 PM-motoropsætning i VVC<sup>plus</sup>

#### **BEMÆRK!**

Anvend kun permanent magnetmotorer (PM) med ventilatorer og pumper.

#### Indledende programmeringstrin

1. Aktivér PM-motordrift 1-10 Motorkonstruktion, og vælg [1] PM, ikke-udpræg.SPM.
2. Indstil 0-02 Motorhastighedsenhed til [0] O/MIN

#### Programmering af motordata

Når der er valgt PM-motor i 1-10 Motorkonstruktion, er de motorrelaterede parametre i parametergruppe 1-2\* Motordata, 1-3\* Av. Motordata og 1-4\* er aktive. De nødvendige data kan findes på motorens typeskilt og i motordatabladet.

Programmér følgende parametre i den angivne rækkefølge

1. 1-24 Motorstrøm
2. 1-26 Kont. nominelt motormoment
3. 1-25 Nominel motorhastighed
4. 1-39 Motorpoler
5. 1-30 Statormodstand (Rs)  
Angiv statorviklingsmodstanden for stjernepunktet (Rs). Hvis kun fase-fase-data er tilgængelige, skal fase-fase-værdien divideres med 2 for at opnå stjernepunktsværdien.
6. 1-37 d-akseinduktans (Ld)  
Angiv PM-motorens d-akseinduktans (stjernepunkt). Hvis kun fase-fase-data er tilgængelige, skal fase-fase-værdien divideres med 2 for at opnå stjernepunktsværdien.

7. 1-40 Modelektromot.kraft v. 1000 O/MIN  
Angiv PM-motorens fase-fase-modelektromotoriske kraft ved en mekanisk hastighed på 1.000 O/MIN (RMS-værdi). Modelektromotorisk kraft er den spænding, der er genereret af en PM-motor, når der ikke er tilsluttet en frekvensomformer, og akslen drejes eksternt. Modelektromotorisk kraft angives normalt for nominel motorhastighed eller for 1.000 O/MIN målt mellem to faser. Hvis værdien ikke er tilgængelig for en motorhastighed på 1.000 O/MIN, beregnes den korrekte værdi som følger: Hvis modelektromotorisk kraft er f.eks. 320 V ved 1.800 O/MIN, kan den beregnes ved 1.000 O/MIN som følger: Modelektromotorisk kraft = (spænding/O/MIN)\*1.000 = (320/1.800)\*1.000 = 178. Dette er den værdi, der skal programmeres til 1-40 Modelektromot.kraft v. 1000 O/MIN.

#### Test af motordrift

1. Start motoren ved lav hastighed (100 til 200 O/MIN). Hvis motoren ikke kører, skal installationen, generel programmering og motordata kontrolleres.
2. Kontrollér, om startfunktionen i 1-70 PM Start Mode passer til applikationskravene.

#### Rotordetektering

Denne funktion anbefales til applikationer, hvor motoren starter fra stilstand, f.eks. pumper eller transportbånd. På nogle motorer høres en akustisk lyd, når impulsen sendes ud. Dette skader ikke motoren.

#### Parkering

Denne funktion anbefales til applikationer, hvor motoren kører ved lav hastighed, f.eks. ved vindmølleeffekt i ventilatorapplikationer. 2-06 Parking Current og 2-07 Parking Time kan justeres. Øg fabriksindstillingen for disse parametre for applikationer med høj inert.

Start motoren ved nominel hastighed. Hvis applikationen ikke kører korrekt, skal PM-indstillingerne for VVC<sup>plus</sup> kontrolleres. Anbefalinger i forskellige applikationer kan ses i Tabel 5.6.

Applikation	Indstillinger
Lavinertiapplikationer $I_{\text{Belastning}}/I_{\text{Motor}} < 5$	1-17 Spændingsfiltertidskonst. skal øges med faktor 5 til 10 1-14 Dæmpningsforstærkning skal reduceres 1-66 Min. strøm ved lav hastighed skal reduceres (<100 %)
Lavinertiapplikationer $50 > I_{\text{Belastning}}/I_{\text{Motor}} > 5$	Behold de beregnede værdier
Højnertiapplikationer $I_{\text{Belastning}}/I_{\text{Motor}} > 50$	1-14 Dæmpningsforstærkning, 1-15 Low Speed Filter Time Const. og 1-16 High Speed Filter Time Const. skal øges
Høj belastning ved lav hastighed <30 % (nominel hastighed)	1-17 Spændingsfiltertidskonst. skal øges 1-66 Min. strøm ved lav hastighed skal øges (>100 % i længere tid kan overophede motoren)

Tabel 5.6 Anbefalinger i forskellige applikationer

Hvis motoren begynder at oscillere ved en bestemt hastighed, øges 1-14 Dæmpningsforstærkning. Øg værdien i små trin. Afhængigt af motoren kan en god værdi for denne parameter være 10 % eller 100 % højere end standardværdien.

Startmomentet kan justeres i 1-66 Min. strøm ved lav hastighed. Ved 100 % fås normalt moment som startmoment.

### 5.4.5 Automatisk energioptimering (AEO)

#### **BEMÆRK!**

AEO er ikke relevant for permanente magnetmotorer.

AEO (Automatic Energy Optimisation) er en procedure, der minimerer spænding til motoren, hvorved energiforbrug, varme, og støj reduceres.

For at aktivere AEO skal parameter 1-03 Momentkarakteristikker indstilles til [2] Auto-energioptim. CT eller [3] Auto-energioptim. VT

### 5.4.6 Automatisk motortilpasning (AMA)

#### **BEMÆRK!**

AMA er ikke relevant for PM-motorer.

Automatisk motortilpasning (AMA) er en procedure, der optimerer kompatibiliteten mellem frekvensomformerer og motoren.

- Frekvensomformerer bygger en matematisk model af motoren for at kunne regulere motorstrømmen. Proceduren tester også den elektriske strøms indgangsfasebalance. Proceduren sammenligner motorkarakteristikken med de data, der er indtastet i parametrene 1-20 til 1-25.
- Motorakslen kører ikke, og motoren skades ikke under kørsel af AMA.
- Nogle motorer kan muligvis ikke køre en komplet version af testen. Hvis dette er tilfældet, skal der vælges [2] Red. mot.tilpas. til.
- Hvis et udgangsfiler er tilkoblet motoren, skal der vælges Red. mot.tilpas. til.
- Se kapitel 7.4 Liste over advarsler og alarmer, hvis der opstår advarsler eller alarmer.
- Kør denne procedure på en kold motor for at opnå de bedste resultater.

#### Sådan køres AMA

1. Tryk på [Main Menu] for at få adgang til parametrene.
2. Rul til parametergruppe 1-\*\* Last og motor, og tryk på [OK].
3. Rul til parametergruppe 1-2\* Motordata, og tryk på [OK].
4. Rul til 1-29 Automatisk motortilpasning (AMA), og tryk på [OK].
5. Vælg [1] Kompl.motortilp.til., og tryk på [OK].
6. Følg vejledningerne på skærmen.
7. Denne test køres automatisk og angiver, når den er fuldført.

## 5.5 Kontrol af motorens omdrejningsretning

### **BEMÆRK!**

Der er risiko for at beskadige pumper/kompressorer, hvis motoren kører i den forkerte retning. Kontrollér motorens omdrejningsretning før start af frekvensomformereren.

Motoren kører kortvarigt ved 5 Hz eller den minimum-frekvens, der er indstillet i 4-12 *Motorhastighed, lav grænse* [Hz].

1. Tryk på [Main Menu].
2. Rul til 1-28 *Motoromløbskontrol*, og tryk på [OK].
3. Rul til [1] *Aktiv*.

Følgende tekst vises: *Bemærk! Motoren kører måske i den forkerte retning.*

4. Tryk på [OK].
5. Følg vejledningerne på skærmen.

### **BEMÆRK!**

For at ændre omdrejningsretningen skal strømmen til frekvensomformereren afbrydes helt. Vent herefter, til strømmen er afladet. Byt om på tilslutningen for 2 af de 3 motorkabler på tilslutningens motor- eller frekvensomformerside.

## 5.6 Test af lokal betjening

1. Tryk på [Hand On] for at afgive en lokal startkommando til frekvensomformereren.
2. Accelerer frekvensomformereren ved at trykke på [▲] op til fuld hastighed. Når markøren flyttes til venstre for kommaet, giver det en hurtigere ændring i indgangsværdien.
3. Bemærk, om der er accelerationsproblemer.
4. Tryk på [Off]. Bemærk, om der er decelerationsproblemer.

Se *kapitel 7.5 Fejlfinding* i tilfælde af accelerations- eller decelerationsproblemer. Se *kapitel 7.4 Liste over advarsler og alarmer* og *kapitel 7.4 Liste over advarsler og alarmer* for nulstilling af frekvensomformereren efter et trip.

## 5.7 Systemstart

Proceduren i dette afsnit kræver, at brugeren skal være færdig med ledningsføring og programmering af applikationen. Følgende procedure anbefales, efter at applikationsopsætning er fuldført.

1. Tryk på [Auto On].
2. Anvend en ekstern driftskommando.
3. Justér hastighedsreferencen igennem hele hastighedsområdet.
4. Fjern den eksterne driftskommando.
5. Kontrollér motorens lyd- og vibrationsniveau for at sikre, at systemet fungerer som beregnet.

Se eller *kapitel 7.4 Liste over advarsler og alarmer*, hvis der opstår advarsler eller alarmer.

## 6 Eksempler på applikationsopsætninger

Eksemplerne i dette afsnit udgør en hurtig reference til almindelige applikationer.

- Parameterindstillinger er de regionale standardværdier, medmindre andet er angivet (valgt i *0-03 Regionale indstillinger*).
- Parametre, der er tilknyttet klemmerne og deres indstillinger, er vist ved siden af tegningerne.
- Hvor kontaktindstillinger for de analoge klemmer A53 eller A54 er påkrævet, er disse også vist.

### **BEMÆRK!**

Når funktionen Safe Torque Off bruges, kan det være nødvendigt med en forbindelsesledning mellem klemme 12 (eller 13) og klemme 37, så frekvensomformereren kan køre med standardprogrammeringsværdier.

### 6.1 Applikationseksempler

#### 6.1.1 Kompressor

Guiden SmartStart vejleder brugeren gennem opsætningen af en kølekompressor ved at bede om indgangsdata om kompressoren og kølesystemet, som frekvensomformereren vil styre. Al terminologi og alle apparater i SmartStart er af almindelig køletype, og opsætningen fuldføres derfor på 10-15 lette trin med blot to taster på LCP'et.

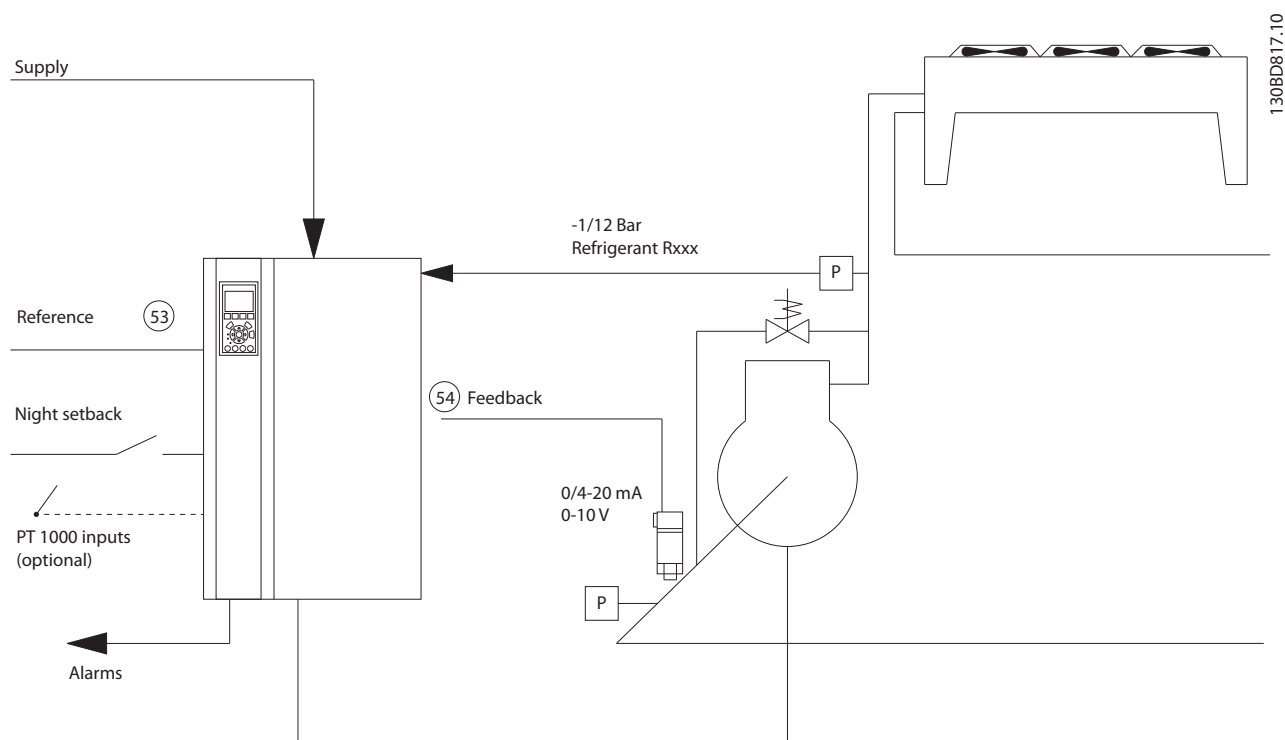


Illustration 6.1 Standardtegning af "Kompressor med intern styring"

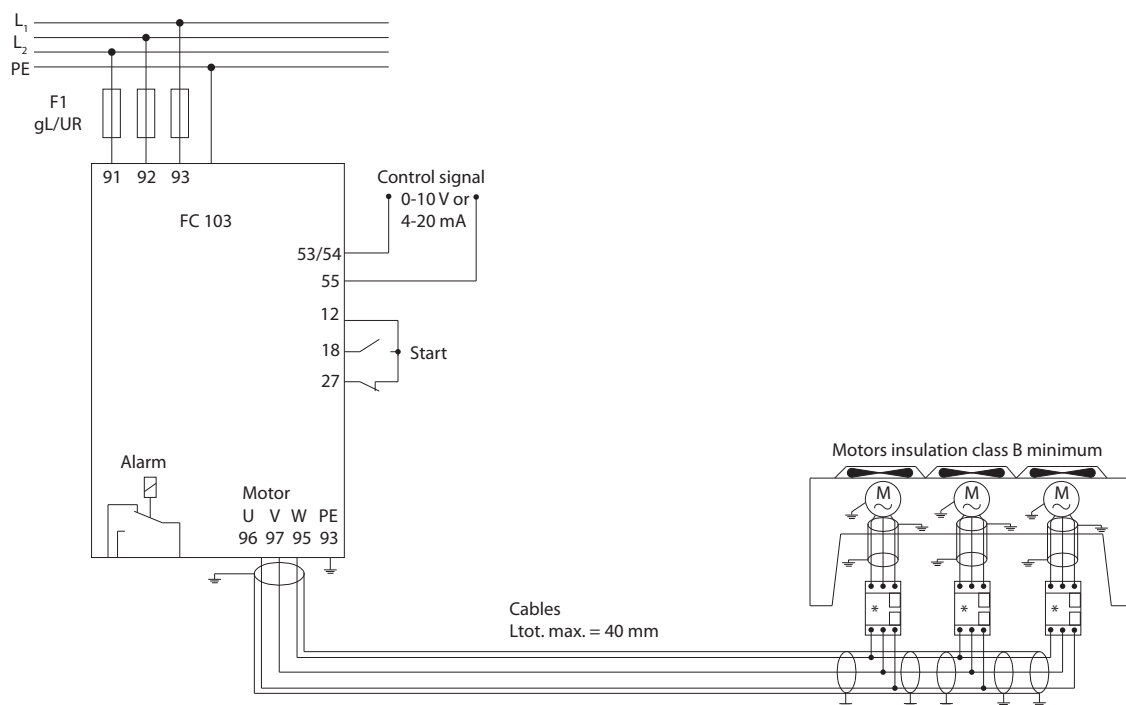
SmartStart indgang:

- Bypassventil
- Recirkuleringstid (start til start)
- Min Hz
- Maks. Hz
- Sætpunkt
- Indkobling/udkobling
- 400/230 V AC
- Ampere
- O/MIN

## 6

### 6.1.2 Enkelt eller flere ventilatorer eller pumper

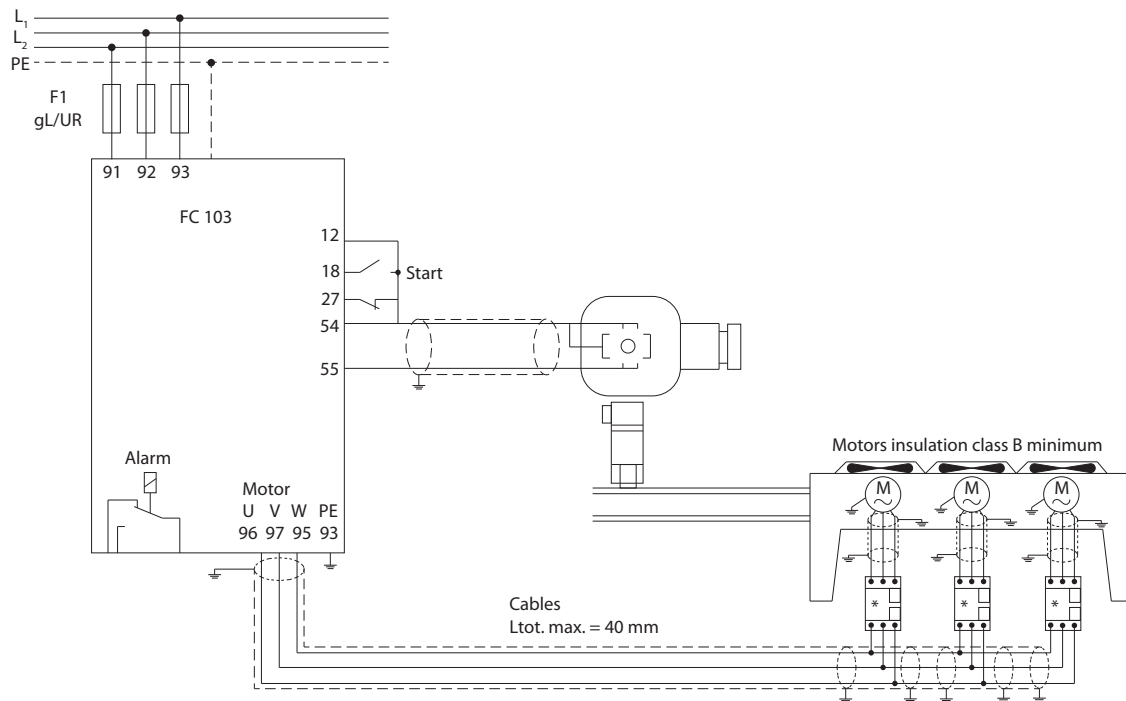
SmartStart vejleder brugeren igennem opsætningen af en kølekondensatorventilator eller pumpe. Indtast data om kondensatoren eller pumpen og kølesystemet, som frekvensomformereren skal køre på. Al terminologi og alle apparater i SmartStart er af almindelig køletype, og opsætningen fuldføres derfor på 10-15 lette trin med blot to taster på LCP'et.



130BD824.10

Illustration 6.2 Hastighedsstyring med analog reference (åben sløjfe) – enkelt ventilator eller pumpe/flere ventilatorer eller pumper parallelt





1308D823.10

6

Illustration 6.3 Trykstyring i lukket sløjfe – enkeltstående system - enkelt ventilator eller pumpe/flere ventilatorer eller pumper parallelt

Anbefalede motorkabeltyper er:

- LIYCY
- Lapp Oelflex 100CY 450/750 V
- Lapp Oelflex 110CY 600/1000 V
- Lapp Oelflex SERVO 2YSLCY-J9
- Lapp Oelflex SERVO 2YSLCYK-J9
- HELU TOPFLEX-EWV-2YSLCY-J
- HELU TOPFLEX-EWV-UV 2YSLCYK-J
- HELU TOPFLEX-EWV-3PLUS 2YSLCY-J
- HELU TOPFLEX-EWV-UV-3PLUS 2YSLCYK-J
- Faber Kabel EWV-Motorleitung 2YSL(St)Cyv
- nexans MOTIONLINE RHEYFLEX-EWV 2XSLSTCY-J

### 6.1.3 Kompressorgruppe

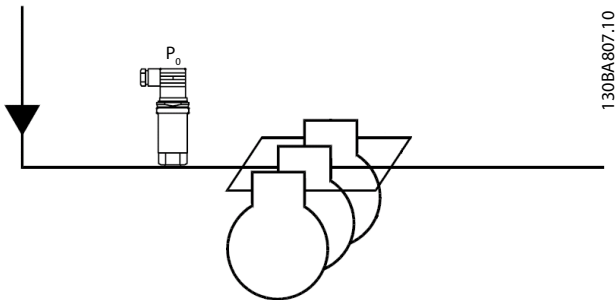


Illustration 6.4 P<sub>0</sub> Tryksender

6

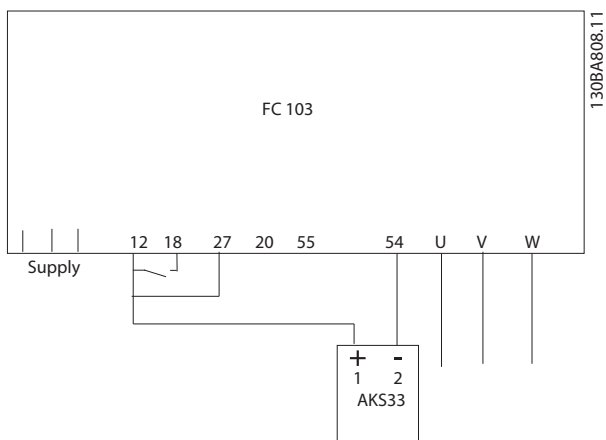


Illustration 6.5 Sådan tilsluttes FC 103 og AKS33 for lukket sløjfe-applikationer

### **BEMÆRK!**

Kør SmartStart for at finde ud af, hvilke parametre er relevante.

## 7 Vedligeholdelse, diagnostik og fejlfinding

Dette kapitel indeholder retningslinjer vedrørende vedligeholdelse og service, statusmeddelelser, advarsler, alarmer og grundlæggende fejlfinding.

### 7.1 Vedligeholdelse og service

Under normale driftsforhold og belastningsprofiler er frekvensomformeren vedligeholdelsesfri i hele dens påregnede levetid. For at undgå nedbrud, farlige situationer og skader bør frekvensomformeren efterses med jævne mellemrum afhængigt af driftsforholdene. Udskift nedslidte eller beskadigede dele med originale reservedele eller standarddele. Oplysninger om service og support findes på [www.danfoss.com/contact/sales\\_and\\_services/](http://www.danfoss.com/contact/sales_and_services/).

#### **ADVARSEL**

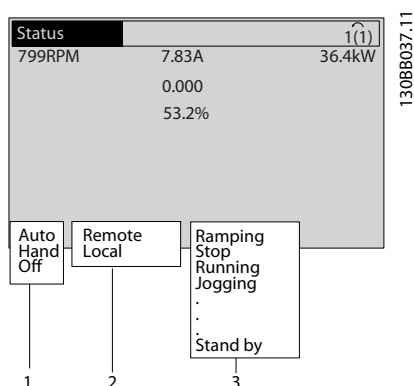
##### HØJSPÆNDING

Frekvensomformere indeholder højspænding, når de er tilsluttet netspændingen. Hvis montering, opstart og vedligeholdelse udføres af personale, der ikke er uddannet til det, kan det resultere i død eller alvorlig personskade.

- Montering, opstart og vedligeholdelse må kun udføres af uddannet personale.

### 7.2 Statusmeddelelser

Når frekvensomformeren er i statustilstand, genereres statusmeddelelser automatisk og vises i den nederste linje på displayet (se *Illustration 7.1*).



1	Driftstilstand (se Tabel 7.1)
2	Referencested (se Tabel 7.2)
3	Driftsstatus (se Tabel 7.3)

Illustration 7.1 Statusdisplay

Tabel 7.1 til Tabel 7.3 beskriver de viste statusmeddelelser.

Slukket	Frekvensomformeren reagerer ikke på styresignaler, før der trykkes på [Auto On] eller [Hand On].
Auto On	Frekvensomformeren styres ved hjælp af styreklemmerne og/eller via seriel kommunikation.
	Frekvensomformeren styres via navigationstasterne på LCP'et. Stopkommandoer, nulstilling, reversering, DC-bremse og andre signaler, der påføres styreklemmerne, tilsidesætter lokal betjening.

Tabel 7.1 Driftstilstand

Fjernbet.	Hastighedsreferencen fås fra eksterne signaler, seriel kommunikation eller interne preset-referencer.
Lokal	Frekvensomformeren bruger [Hand On]-styring eller referenceværdier fra LCP'et.

Tabel 7.2 Referencested

AC-bremse	Der er valgt AC-bremse i 2-10 <i>Bremsefunktion</i> . AC-bremsen overmagnetiserer motoren for at opnå kontrolleret slow-down.
AMA slut OK	Automatisk motortilpasning (AMA) blev gennemført korrekt.
AMA klar	AMA er klar til at starte. Tryk på [Hand On] for at starte.
AMA kører	AMA-processen er i gang.
Friløb	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Der er valgt inverteret friløb som funktion til en digital indgang (parametergruppe 5-1* <i>Digitale indgange</i>). Den tilsvarende klemme er ikke tilkoblet.</li> <li>• Friløb er aktiveret via seriel kommunikation</li> </ul>
Kont. Rampe- ned	<p>Der er valgt kontrolleret rampe ned i 14-10 <i>Netfejl</i>.</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Netspændingen er under den værdi, der er indstillet i 14-11 <i>Netspænding ved netfejl</i> ved netfejl</li> <li>• Frekvensomformeren ramper motoren ned med en kontrolleret rampe ned</li> </ul>
Strøm høj	Frekvensomformereens udgangsstrøm er over den grænse, der er indstillet i 4-51 <i>Advarsel, strøm høj</i> .
Strøm lav	Frekvensomformereens udgangsstrøm er under den grænse, der er indstillet i 4-52 <i>Advarsel, hastighed lav</i>

DC-hold	Der er valgt DC-hold i <i>1-80 Funktion ved stop</i> , og en stopkommando er aktiv. Motoren holdes af en DC-strøm, der er indstillet i <i>2-00 DC-holde-/forvarmn.strøm</i> .
DC-stop	Motoren holdes med en DC-strøm ( <i>2-01 DC-bremsestrøm</i> ) i et fastsat tidsrum ( <i>2-02 DC-bremseholdetid</i> ). <ul style="list-style-type: none"> <li>DC-bremse er aktiveret i <i>2-03 DC-bremse-indkoblingshast. [omdr./min.]</i>, og en stopkommando er aktiv.</li> <li>Der er valgt DC-bremse (inverteret) som funktion til en digital indgang (parametergruppe <i>5-1* Digitale indgange</i>). Den tilsvarende klemme er ikke aktiv.</li> <li>DC-bremsen er aktiveret via seriel kommunikation.</li> </ul>
Feedback høj	Summen af al aktiv feedback er over den feedbackgrænse, der er indstillet i <i>4-57 Advarsel, feedback høj</i> .
Feedback lav	Summen af al aktiv feedback er under den feedbackgrænse, der er indstillet i <i>4-56 Advarsel, feedback lav</i> .
Fastfrys udgang	Fjernreferencen er aktiv, hvilket holder den aktuelle hastighed. <ul style="list-style-type: none"> <li>Der er valgt Fastfrys udgang som funktion til en digital indgang (parametergruppe <i>5-1* Digitale indgange</i>). Den tilsvarende klemme er aktiv. Hastighedsstyring er kun mulig via klemmefunktionerne Hastighed op og Hastighed ned.</li> <li>Hold rampe aktiveres via seriel kommunikation.</li> </ul>
Fastfrys udgang	Der blev afgivet en Fastfrys udgangskommando, men motoren forbliver stoppet, indtil et startbetingelsessignal modtages.
Fastfrys ref.	Der er valgt <i>Fastfrys reference</i> som funktion til en digital indgang (parametergruppe <i>5-1* Digitale indgange</i> ). Den tilsvarende klemme er aktiv. Frekvensomformereren gemmer den faktiske reference. Det er nu kun muligt at ændre referencen via klemmefunktionerne Hastighed op og Hastighed ned.
Joganmodning	Der blev afgivet en jog-kommando, men motoren er stoppet, indtil der modtages et startbetingelsessignal via en digital indgang.

Jogging	Motoren kører som programmeret i <i>3-19 Jog-hastighed [O/MIN]</i> . <ul style="list-style-type: none"> <li>Der er valgt <i>Jog</i> som funktion til en digital indgang (parametergruppe <i>5-1* Digitale indgange</i>). Den tilsvarende klemme (f.eks. klemme 29) er aktiv.</li> <li>Jog-funktionen aktiveres via seriel kommunikation.</li> <li>Jog-funktionen blev valgt som en reaktion på en overvågningsfunktion (f.eks. Intet signal). Overvågningsfunktionen er aktiv.</li> </ul>
Motorcheck	Der blev valgt <i>Motorcheck</i> i <i>1-80 Funktion ved stop</i> . En stopkommando er aktiv. For at sikre, at en motor er tilsluttet frekvensomformereren, tilføres en permanent teststrøm til motoren.
OVC-styring	Overspændingsstyring blev aktiveret i <i>2-17 Overspændingsstyring, [2] Aktiveret</i> . Den tilsluttede motor forsyner frekvensomformereren med generativ energi. Overspændingsstyringen justerer V/Hz-forholdet for at køre motoren i en kontrolleret tilstand og for at forhindre frekvensomformereren i at trippe.
Effektenh.Off	(Kun for frekvensomformere med en ekstern strømforsyning på 24 V installeret). Netforsyningen til frekvensomformereren er fjernet, og styrekortet forsynes af den eksterne 24 V.
Besk.tilst.	Beskyttelsestilstand er aktiv. Apparatet har registreret en kritisk status (overstrøm eller overspænding). <ul style="list-style-type: none"> <li>Switchfrekvensen reduceres til 4 kHz for at undgå at trippe.</li> <li>Beskyttelsestilstanden slutes om muligt efter ca. 10 sek.</li> <li>Beskyttelsestilstanden kan begrænses i <i>14-26 Tripforsinkelse ved vekselretterfejl</i>.</li> </ul>
Rampning	Motoren accelererer/decelererer med den aktive rampe op/ned. Referencen, en grænseværdi eller en tilstand er endnu ikke nået.
Ref. høj	Summen af alle aktive referencer er over den referencegrænse, der blev indstillet i <i>4-55 Advarsel, reference høj</i> .
Ref. lav	Summen af alle aktive referencer er under den referencegrænse, der blev indstillet i <i>4-54 Advarsel, reference lav</i> .
Kør på ref.	Frekvensomformereren kører i referenceområdet. Feedbackværdien svarer til sætpunkt-værdien.
Kørselsanm.	Der blev afgivet en startkommando, men motoren forbliver standset, indtil et startbetingelsessignal modtages via en digital indgang.
Kører	Motoren drives af frekvensomformereren.

Sleep mode	Energisparefunktionen er aktiveret. Motoren er stoppet, men den genstarter automatisk, når det er nødvendigt.
Høj hastighed	Motorhastigheden er over den værdi, der blev indstillet i 4-53 <i>Advarsel, hastighed høj</i> .
Lav hastighed	Motorhastigheden er under den værdi, der blev indstillet i 4-52 <i>Advarsel, hastighed lav</i> .
Standby	I Auto On-tilstand starter frekvensomformereren motoren med et startsignal fra en digital indgang eller seriel kommunikation.
Startforsink.	Et forsinket starttidspunkt blev indstillet i 1-71 <i>Startforsink</i> . En startkommando er aktiveret, og motoren starter, når startforsinkelsestiden udløber.
Start fwd/rev	Start fremad og reverseret start blev valgt som funktioner til to forskellige digitale indgange (parametergruppe 5-1* <i>Digitale indgange</i> ). Motoren starter i fremadgående eller reverseret retning, afhængigt af hvilken tilsvarende klemme er aktiveret.
Stop	Frekvensomformereren har modtaget en stopkommando fra LCP'et, den digitale indgang eller via seriel kommunikation.
Trip	Der opstod en alarm, og motoren er standset. Når årsagen til alarmeren er udbedret, kan der foretages en manuel nulstilling af frekvensomformereren ved at trykke på [Reset], eller den kan fjernbetjenes med styreklemmer eller seriel kommunikation.
Triplås	Der opstod en alarm, og motoren er standset. Når årsagen til alarmeren er udbedret, skal frekvensomformereren slukkes og tændes. Frekvensomformereren kan herefter nulstilles manuelt ved at trykke på [Reset] eller eksternt med styreklemmer eller seriel kommunikation.

Tabel 7.3 Driftsstatus

**BEMÆRK!**

I auto-/fjernstyringstilstand har frekvensomformereren brug for eksterne kommandoer for at udføre funktioner.

## 7.3 Advarsels- og alarmtyper

### Advarsler

En advarsel afgives, når en alarmbetingelse er nært forestående, eller når unormale driftsbetingelser er til stede og kan bevirke, at frekvensomformereren afgiver en alarm. En advarsel fjernes af sig selv, når den unormale betingelse er fjernet.

### Alarmer

#### Trip

En alarm udstedes, når frekvensomformereren tripper, dvs. når frekvensomformereren afbryder driften for at forebygge skade på frekvensomformereren eller systemet. Motoren vil friløbe, til den stopper. Frekvensomformerens software fortsætter med at køre og overvåger frekvensomformerstatus. Når fejlbetingelsen er udbedret, kan frekvensomformereren nulstilles. It is then ready to start operation again.

#### Nulstilling af frekvensomformereren efter trip/triplås

Et trip kan nulstilles på fire måder:

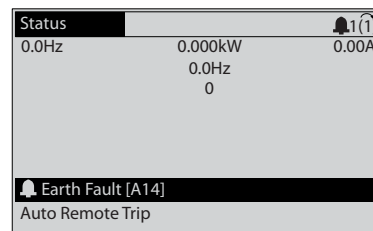
- Tryk på [Reset] på LCP'et
- Ved en digital nulstillingskommando
- Ved en nulstillingskommando fra seriel kommunikation
- Ved auto-nulstilling

#### Triplås

Indgangsstrømmen slås fra og til igen. Motoren vil friløbe, til den stopper. Frekvensomformereren fortsætter med at overvåge frekvensomformerstatus. Afbryd indgangsstrømmen til frekvensomformereren, fjern årsagen til fejlen, og nulstil frekvensomformereren.

### Advarsels- og alarmvisninger

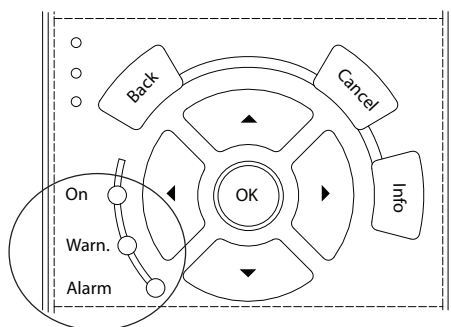
- Advarsler vises på LCP'et med et advarselsnummer.
- Alarmer blinker med alarmnummeret.



1308P086.11

Illustration 7.2 Eksempel på alarmvisning

Ud over teksten og alarmkoden i LCP'et er der tre statusindikatorlamper.



130BB467.11

	Advarselslampe (Warn.)	Alarmlampe (Alarm)
Advarsel	Tændt	Slukket
Alarm	Slukket	Tændt (blinker)
Triplås	Tændt	Tændt (blinker)

Illustration 7.3 Statusindikatorlamper

## 7.4 Liste over advarsler og alarmer

Nedenstående advarsels- og alarmoplysninger definerer hver advarsels-/alarmtilstand, forklarer en mulig grund til tilstanden og giver detaljerede oplysninger om en udbedrings- eller fejlfindingsprocedure.

### ADVARSEL 1, 10 Volt lav

Styrekortets spænding er under 10 V fra klemme 50. Fjern en del af belastningen fra klemme 50, da forsyningen på 10 V er overbelastet. Maks. 15 mA eller minimum 590 Ω.

En kortslutning i et tilsluttet potentiometer eller ukorrekt ledningsføring til potentiometeret kan forårsage denne tilstand.

#### Fejlfinding

- Fjern ledningerne fra klemme 50. Hvis advarslen slettes, findes problemet i ledningsføringen. Hvis advarslen ikke forsvinder, skal styrekortet udskiftes.

### ADVARSEL/ALARM 2, Live zero-fejl

Denne advarsel eller alarm forekommer kun, hvis det er programmeret i 6-01 Live zero, timeoutfunktion. Signalet på en af de analoge indgange er mindre end 50 % af den minimumværdi, der er programmeret for den pågældende indgang. Denne tilstand kan forårsages af brud på ledningerne eller et defekt apparat, der sender signalet.

#### Fejlfinding

- Kontrollér tilslutningerne på alle analoge indgangsklemmer. Styrekortklemmer 53 og 54 til signaler, klemme 55 fælles. MCB 101 klemmer 11 og 12 til signaler, klemme 10 fælles. MCB 109 klemmer 1, 3, 5 til signaler, klemmer 2, 4, 6 fælles).
- Kontrollér, at programmering af frekvensomformerens og switchindstillinger passer til den analoge signaltipe.
- Udfør test af indgangsklemmesignalet.

### ADVARSEL/ALARM 4, Netfasetab

Der mangler en fase på forsyningsiden, eller der er for stor ubalance på netspændingen. Denne meddelelse vises også, hvis der er fejl på indgangsreaktansen på frekvensomformerens. Optioner er programmeret i 14-12 Funktion ved netubalance.

#### Fejlfinding

- Kontrollér forsyningsspænding og -strømme til frekvensomformerens.

### ADVARSEL 5, DC-linkspænding høj

Mellemkredsspændingen (DC) er højere end advarselsgrænsen for højspænding. Grænsen afhænger af frekvensomformerens spændingsklassificering. Apparatet er stadig aktivt.

### ADVARSEL 6, DC-link-spænding lav

Mellemkredsspændingen (DC) er lavere end advarselsgrænsen for lavspænding. Grænsen afhænger af frekvensomformerens spændingsklassificering. Apparatet er stadig aktivt.

### ADVARSEL/ALARM 7, DC-overspænding

Hvis mellemkredsspændingen overstiger grænsen, tripper frekvensomformerens efter et stykke tid.

#### Fejlfinding

- Tilslut en bremsemodstand
- Forlæng rampetiden
- Skift rampetypen
- Aktivér funktionerne i 2-10 Bremsefunktion
- Forøg 14-26 Tripforsinkelse ved vekselretterfejl
- Hvis der opstår en alarm/advarsel under et strøm-fald, skal der anvendes kinetisk backup (14-10 Netfejl)

### ADVARSEL/ALARM 8, DC-underspænding

Hvis DC-link-spændingen falder til under spændingsgrænsen, kontrollerer frekvensomformerens, om der er tilsluttet en backupforsyning med 24 V DC. Hvis der ikke er tilsluttet en backupforsyning med 24 V DC, vil frekvensomformerens trippe efter en bestemt tidsforsinkelse. Tidsforsinkelsen varierer afhængigt af kapslingsstørrelsen.

**Fejlfinding**

- Kontrollér, at forsyningsspændingen svarer til frekvensomformerens spænding.
- Udfør test af indgangsspændingen.
- Udfør test af soft charge-kredsløb.

**ADVARSEL/ALARM 9, Vek.ret. overb.**

Frekvensomformerer er ved at koble ud på grund af en overbelastning (for høj strøm i for lang tid). Tælleren for elektronisk termisk beskyttelse af vekselretteren afgiver en advarsel ved 98 % og tripper ved 100 % med en alarm. Frekvensomformerer kan ikke nulstilles, før tælleren er kommet under 90 %.

Fejlen er, at frekvensomformerer har kørt med mere end 100 % overbelastning i for lang tid.

**Fejlfinding**

- Sammenlign den udgangsstrøm, der er vist på LCP'et, med frekvensomformerens nominelle strøm.
- Sammenlign den udgangsstrøm, der vises på LCP'et, med den målte motorstrøm.
- Få den termiske frekvensomformerbelastning vist på LCP'et, og overvåg værdien. Når den kører over frekvensomformerens konstante strømgrænse, skal tælleren stige. Når den kører under frekvensomformerens konstante strømgrænse, skal tælleren falde.

**ADVARSEL/ALARM 10, Overtemperatur i motor**

Ifølge den elektroniske termiske beskyttelse (ETR) er motoren for varm. Vælg, om frekvensomformerer skal afgive en advarsel eller alarm, når tælleren har nået 100 % i *1-90 Termisk motorbeskyttelse*. Fejlen opstår, når motoren kører med mere end 100 % overbelastning i for lang tid.

**Fejlfinding**

- Kontrollér, om motoren bliver for varm.
- Kontrollér, om motoren er mekanisk overbelastet.
- Kontrollér, at motorstrømmen, der er indstillet i *1-24 Motorstrøm*, er korrekt.
- Kontrollér, at motordata i parametre 1-20 til 1-25 er indstillet korrekt.
- Hvis en ekstern ventilator er i brug, skal det kontrolleres i *1-91 Ekstern motorventilator*, at den er valgt.
- Kørsel af AMA i *1-29 Automatisk motortilpasning (AMA)* kan optimere frekvensomformerer, så motorens drift er mere nøjagtig, og reducere den termiske belastning.

**ADVARSEL/ALARM 11, Overtemp. i motortermistor**

Kontrollér, om termistoren er afbrudt. Vælg, om frekvensomformerer skal afgive en advarsel eller en alarm i *1-90 Termisk motorbeskyttelse*.

**Fejlfinding**

- Kontrollér, om motoren bliver for varm.
- Kontrollér, om motoren er mekanisk overbelastet.
- Når klemme 53 eller 54 anvendes: Kontrollér, at termistoren er tilsluttet korrekt mellem enten klemme 53 eller 54 (analog spændingsindgang) og klemme 50 (forsyning på +10 V). Kontrollér også, at kontakten til klemme 53 eller 54 er indstillet til spænding. Kontrollér, at klemme 53 eller 54 er valgt i *1-93 Termistorkilde*.
- Når digital indgang 18 eller 19 anvendes: Kontrollér, at termistoren er korrekt tilsluttet mellem enten klemme 18 eller 19 (digital indgang, kun PNP) og klemme 50. Kontrollér, at klemme 12 og 18, 19, 32 og 33 er valgt i *1-93 Termistorkilde*.

**ADVARSEL/ALARM 12, Momentgrænse**

Momentet har oversteget værdien i *4-16 Momentgrænse for motordrift* eller værdien i *4-17 Momentgrænse for generatordrift*. *14-25 Trip-forsinkelse ved momenegrænse* kan ændre dette fra en ren advarselstilstand til en advarsel efterfulgt af en alarm.

**Fejlfinding**

- Hvis motormomentgrænsen overstiges under rampe op, skal rampe op-tiden forlænges.
- Hvis generatorens momentgrænse overstiges under rampe ned, skal rampe ned-tiden forlænges.
- Hvis momentgrænsen nås under kørsel, skal momentgrænsen muligvis udvides. Kontrollér, at systemet kan køre sikkert ved et højere moment.
- Kontrollér applikationen for for højt strømtræk på motoren.

**ADVARSEL/ALARM 13, Overstrøm**

Vekselretterens spidsstrømgrænse (cirka 200 % af den nominelle strøm) er overskredet. Advarslen varer i ca. 1,5 sek, og frekvensomformerer vil derefter trippe og afgive en alarm. Rystelser eller hurtig acceleration med højinerti-belastninger kan forårsage denne fejl. Hvis accelerationen under rampe op er hurtig, kan fejlen også opstå efter kinetisk backup. Hvis der er valgt udvidet mekanisk bremsestyring, kan trip nulstilles eksternt.

**Fejlfinding**

- Afbryd strømmen, og kontrollér, om motorakslen kan drejes.
- Kontrollér, at motorstørrelsen passer til frekvensomformerer.
- Kontrollér, om parametrene 1-20 til 1-25 har de korrekte motordata.

**ALARM 14, Jordfejl**

Der er påført strøm fra udgangsfaserne til jord, enten i kablet mellem frekvensomformereren og motoren eller i selve motoren.

**Fejlfinding**

- Afbryd strømmen til frekvensomformereren, og afhjælp jordingsfejlen.
- Kontrollér for jordingsfejl i motoren ved at måle modstanden til jord i motorledningerne og motoren med et megohmmeter.

**ALARM 15, Ukompatibel hardware**

En monteret option er ikke driftsdygtig med den aktuelle hardware eller software til styrekortet.

Registrér værdien af følgende parametre, og kontakt Danfoss:

- 15-40 FC-type
- 15-41 Effektdel
- 15-42 Spænding
- 15-43 Softwareversion
- 15-45 Faktisk typekodestreng
- 15-49 SW-id, styrekort
- 15-50 SW-id, effektkort
- 15-60 Option monteret
- 15-61 Optionens SW-version (for hver optionsport)

**ALARM 16, Kortslutning**

Der er en kortslutning i motoren eller motorkablerne.

Afbryd strømmen til frekvensomformereren, og afhjælp kortslutningen.

**ADVARSEL/ALARM 17, Styreordstimeout**

Der er ingen kommunikation med frekvensomformereren.

Advarslen er kun aktiv, når 8-04 Styreordstimeoutfunktion IKKE er indstillet til [0] Ikke aktiv

Hvis 8-04 Styreordstimeoutfunktion er indstillet til [5] Stop og trip, afgives der en advarsel, hvorefter frekvensomformereren ramper ned, indtil den stopper og derefter afgiver en alarm.

**Fejlfinding**

- Kontrollér tilslutninger på kablet til seriel kommunikation.
- Forøg 8-03 Styreordstimeouttid
- Kontrollér, at kommunikationsudstyret fungerer korrekt.
- Kontrollér, at installationen er udført korrekt i henhold til EMC-kravene.

**ALARM 18, Start mislykkedes**

Hastigheden har ikke kunnet overstige 1-77 Maks. hast. for kompr.-opstart [O/MIN] under start inden for den tilladte tid (indstillet i 1-79 Maks. tid til trip for kompr.opstart). Dette kan forårsages af en blokeret motor.

**ADVARSEL 23, Intern ventilatorfejl**

Ventilatoradvarselsfunktionen er en ekstra beskyttelsesfunktion, der kontrollerer, om ventilatoren kører/er monteret. Ventilatoradvarslen kan deaktiveres i 14-53 Vent.overv., ([0] Deaktiveret).

For filtre med med D-, E- og F-kapsling overvåges den regulerede spænding til ventilatorerne.

**Fejlfinding**

- Kontrollér, om ventilatoren fungerer korrekt.
- Sluk og tænd for strømmen til frekvensomformereren, og kontrollér, at ventilatoren kører kortvarigt ved opstart.
- Kontrollér følerne på kølepladen og styrekortet.

**ADVARSEL 24, Ekstern ventilatorfejl**

Ventilatoradvarselsfunktionen er en ekstra beskyttelsesfunktion, der kontrollerer, om ventilatoren kører/er monteret. Ventilatoradvarslen kan deaktiveres i 14-53 Vent.overv., ([0] Deaktiveret).

**Fejlfinding**

- Kontrollér, om ventilatoren fungerer korrekt.
- Sluk og tænd for strømmen til frekvensomformereren, og kontrollér, at ventilatoren kører kortvarigt ved opstart.
- Kontrollér følerne på kølepladen og styrekortet.

**ALARM 29, Kølepladetemp.**

Kølepladens maksimumtemperatur er overskredet.

Temperaturfejlen nulstilles ikke, før temperaturen falder til under en defineret kølepladetemperatur. Trip og nulstilling er baseret på frekvensomformerens effektstørrelse.

**Fejlfinding**

Kontrollér, om følgende tilstande er til stede.

- Omgivelsestemperaturen er for høj.
- Motorkablet er for langt.
- Der er forkert afstand over og under frekvensomformereren.
- Der er blokeret for luftstrømmen rundt om frekvensomformereren.
- Kølepladeventilatoren er beskadiget.
- Beskidd køleplade.

**ALARM 30, Motorfase U mangler**

Motorfase U mellem frekvensomformereren og motoren mangler.

Afbryd strømmen til frekvensomformereren, og kontrollér motorfase U.



### ALARM 31, Motorfase V mangler

Motorfase V mellem frekvensomformerens og motoren mangler.

Afbryd strømmen fra frekvensomformerens, og kontrollér motorfase V.

### ALARM 32, Motorfase W mangler

Motorfase W mellem frekvensomformerens og motoren mangler.

Afbryd strømmen til frekvensomformerens, og kontrollér motorfase W.

### ALARM 33, Inrush-fejl

Der har fundet for mange opstarter sted inden for en kort periode. Lad apparatet afkøle til driftstemperatur.

### ADVARSEL/ALARM 34, Fieldbus-kommunikationsfejl

Fieldbusen på kommunikationsoptionskortet fungerer ikke.

### ADVARSEL/ALARM 36, Netfejl

Denne advarsel/alarm er kun aktiv, hvis forsyningsspændingen til frekvensomformerens falder ud, og *14-10 Netfejl* ikke er sat til *[0] Ingen funktion*. Kontrollér sikringerne til frekvensomformerens og netforsyningen til apparatet.

### ALARM 38, Intern fejl

Når en intern fejl opstår, vises et varenummer, der er defineret i *Tabel 7.4*.

#### Fejlfinding

- Afbryd strømmen, og tilslut den igen
- Kontrollér, at optionen er korrekt monteret
- Kontrollér, om der er en løs ledning eller manglende ledninger

Det kan være nødvendigt at kontakte din Danfoss-leverandør eller serviceafdelingen. Notér kodennummeret for videre fejlfinding.

Nr.	Tekst
0	Den serielle port kan ikke initialiseres. Kontakt din Danfoss-leverandør eller Danfoss-serviceafdeling.
256-258	Effekt-EEPROM-dataene er defekte eller for gamle. Udskift effektkortet.
512-519	Intern fejl. Kontakt din Danfoss-leverandør eller Danfoss-serviceafdeling.
783	Parameterværdien uden for min./maks.-grænserne
1024-1284	Intern fejl. Kontakt din Danfoss-leverandør eller Danfoss-serviceafdeling.
1299	Optionssoftwaren i port A er for gammel.
1300	Optionssoftwaren i port B er for gammel.
1315	Optionssoftwaren i port A understøttes ikke (ikke tilladt).
1316	Optionssoftwaren i port B understøttes ikke (ikke tilladt).
1379-2819	Intern fejl. Kontakt din Danfoss-leverandør eller Danfoss-serviceafdeling.
1792	HW-nulstilling af DSP.

Nr.	Tekst
1793	Motorafledte parametre blev ikke overført korrekt til DSP.
1794	Effektdata ikke overført korrekt ved opstart til DSP.
1795	DSP har modtaget for mange ukendte SPI-telegrammer.
1796	RAM-kopifejl.
2561	Udskift styrekortet.
2820	LCP stack overflow.
2821	Overløb på seriel port.
2822	Overløb på USB-port.
3072-5122	Parameterværdi uden for de tilladte grænser.
5123	Option i port A: Hardware inkompatibel med styrekorthardwaren.
5124	Option i port B: Hardware inkompatibel med styrekorthardwaren.
5376-6231	Intern fejl. Kontakt din Danfoss-leverandør eller Danfoss-serviceafdeling.

Tabel 7.4 Interne fejlkoder

### ALARM 39, Kølepladeføler

Ingen feedback fra kølepladetemperaturføleren.

Signalet fra den termiske IGBT-føler er ikke tilgængeligt på effektkortet. Problemet kan være på effektkortet, på gate drive-kortet eller på fladkablet mellem effektkortet og gate drive-kortet.

### ADVARSEL 40, Overbel. af digital udgangskl. 27

Kontrollér belastningen, der er sluttet til klemme 27, eller fjern kortslutningstilslutningen. Kontrollér *5-00 Digital I/O-tilstand* og *5-01 Klemme 27, tilstand*.

### ADVARSEL 41, Overbelastning af digital udgangsklemme 29

Kontrollér belastningen, der er sluttet til klemme 29, eller fjern kortslutningstilslutningen. Kontrollér *5-00 Digital I/O-tilstand* og *5-02 Klemme 29, tilstand*.

### ADVARSEL 42, Overbel. af den dig. udg. på X30/6 el. X30/7

For X30/6 skal belastningen, der er sluttet til X30/6, kontrolleres, eller den kortsluttede tilslutning fjernes. Kontrollér *5-32 Klem X30/6, digi ud (MCB 101)*.

For X30/7 skal belastningen, der er sluttet til X30/7, kontrolleres, eller den kortsluttede tilslutning fjernes. Kontrollér *5-33 Klem X30/7 digi ud (MCB 101)*.

### ALARM 45, Jordslut.fejl 2

Jordfejl.

#### Fejlfinding

- Kontrollér, om der er korrekt jording og løse forbindelser.
- Kontrollér, om ledningen har den rette størrelse.
- Kontrollér motorkablerne for kortslutninger eller lækstrømme.

**ALARM 46, Effektkortforsyning**

Forsyningen på effektkortet er uden for området.

Der er tre strømforsyninger, der er genereret af switch mode-strømforsyningen (SMPS) på effektkortet: 24 V, 5 V,  $\pm 18$  V. Med 24 V DC i MCB 107-optionen overvåges kun forsyningerne på 24 V og 5 V. Ved strømforsyning med trefaset netspænding overvåges alle tre forsyninger.

**Fejlfinding**

- Kontrollér, om effektkortet er defekt.
- Kontrollér, om styrekortet er defekt.
- Kontrollér, om optionskortet er defekt.
- Kontrollér, om der benyttes den korrekte strømforsyning, hvis der anvendes en strømforsyning med 24 V DC.

**ADVARSEL 47, 24 V fors. lav**

De 24 V DC er målt på styrekortet. Denne alarm vises, når den registrerede spænding på klemme 12 er lavere end 18 V.

**Fejlfinding**

- Kontrollér, om styrekortet er defekt.

**ADVARSEL 48, 1,8 V fors. lav**

1,8 V DC-forsyningen anvendt på styrekortet er uden for de tilladte grænser. Strømforsyningen måles på styrekortet. Kontrollér, om styrekortet er defekt. Hvis der findes et optionskort, skal der kontrolleres for en overspændingstilstand.

**ADVARSEL 49, Hast.-grænse**

Når hastigheden ikke ligger inden for det område, der er angivet i 4-11 *Motorhastighed, lav grænse [O/MIN]* og 4-13 *Motorhastighed, høj grænse [O/MIN]*, viser frekvensomformereren en advarsel. Når hastigheden er under grænsen, som angives i 1-86 *Triphastighed lav [O/MIN]* (undtaget når den startes eller stoppes), tripper frekvensomformereren.

**ALARM 50, AMA-kalibrering mislykkedes**

Kontakt din Danfoss-leverandør eller Danfoss-serviceafdeling.

**ALARM 51, AMA kontrollér  $U_{nom}$  og  $I_{nom}$** 

Indstillingerne for motorspænding, motorstrøm og motoreffekt er forkerte. Kontrollér indstillingerne i parametrene 1-20 til 1-25.

**ALARM 52, AMA lav  $I_{nom}$** 

Motorstrømmen er for lav. Kontrollér indstillingerne.

**ALARM 53, AMA motor for stor**

Motoren er for stor til, at AMA kan køre.

**ALARM 54, AMA motor for lille**

Motoren er for lille til, at AMA kan køre.

**ALARM 55, AMA-parameter uden for område**

Motorens parameterværdier ligger uden for det acceptable område. AMA kan ikke køre.

**ALARM 56, AMA afbrudt af bruger**

Brugeren har afbrudt AMA'en.

**ALARM 57, AMA intern fejl**

Prøv at genstarte AMA igen. Gentagne genstarter kan overophede motoren.

**ALARM 58, AMA intern fejl**

Kontakt Danfoss-leverandøren.

**ADVARSEL 59, Strømgrænse**

Strømmen er større end værdien i 4-18 *Strømgrænse*. Kontrollér, at motordata i parametre 1-20 til 1-25 er indstillet korrekt. Øg strømgrænsen, hvis det er muligt. Kontrollér, at systemet kan køre sikkert ved en højere grænse.

**ADVARSEL 60, Ekstern spærring**

Et digitalt indgangssignal angiver en fejltilstand, der er ekstern for frekvensomformereren. En ekstern sikring har beordret frekvensomformereren til at trippe. Ryd den eksterne fejltilstand. For at genoptage normal drift skal der påføres 24 V DC til den klemme, der er programmeret til ekstern sikring. Nulstil frekvensomformereren.

**ADVARSEL 62, Udgangsfrekvens ved maksimumgrænse**

Udgangsfrekvensen har nået den værdi, der er indstillet i 4-19 *Maks. udgangsfrekvens*. Kontrollér applikationen for at finde årsagen. Udgangsfrekvensgrænsen skal muligvis øges. Sørg for, at systemet kan køre sikkert ved en højere udgangsfrekvens. Advarslen ryddes, når udgangen falder under maksimumgrænsen.

**ADVARSEL/ALARM 65, Styrekortovertemperatur**

Styrekortets afbrydelsestemperatur er 80 °C.

**Fejlfinding**

- Kontrollér, at omgivelsestemperaturen for drift er inden for grænserne
- Kontrollér, om der er tilstoppede filtre
- Kontrollér, om ventilatoren virker
- Kontrollér styrekortet

**ADVARSEL 66, Kølepladetemperatur lav**

Frekvensomformereren er for kold til at køre. Denne advarsel er baseret på temperaturføleren i IGBT-modulet. Øg apparatets omgivelsestemperatur. Der kan tilføres en smule strøm til frekvensomformereren, når motoren stoppes, ved at indstille 2-00 *DC-holde-/forvarmn.strøm* til 5% og 1-80 *Funktion ved stop*.

**ALARM 67, Optionsmodulkonfigurationen er ændret**

En eller flere optioner er enten tilføjet eller fjernet siden seneste nedlukning. Kontrollér, at ændringen i konfigurationen er tilsigtet, og nulstil apparatet.

**ALARM 68, Sikker standsning aktiveret**

Safe Torque Off er aktiveret. Genoptag normal drift ved at påføre 24 V DC på klemme 37, og send derefter et nulstillingssignal (via bus, digital I/O eller ved at trykke på [Reset]).

**ALARM 69, Effektkorttemperatur**

Temperaturføleren på effektkortet er enten for varm eller for kold.

**Fejlfinding**

- Kontrollér, at omgivelsestemperaturen for drift er inden for grænserne.
- Kontrollér, om der er tilstoppede filtre.
- Kontrollér, om ventilatoren virker.
- Kontrollér effektkortet.

**ALARM 70, Ugyldig FC konf.**

Styrekortet og effektkortet er ikke kompatible. Kontakt din Danfoss-leverandør med typekoden fra typeskiltet på apparatet og kortenes varenumre for at kontrollere kompatibiliteten.

**ALARM 80, Frekvensomformer initialiseret til standardværdi**

Parameterindstillingerne er initialiseret til fabriksindstillingerne efter en manuel nulstilling. Nulstil apparatet for at slette alarmen.

**ALARM 92, No flow**

Der er registreret en no flow-tilstand i systemet. *22-23 No Flow-funktion* er indstillet til alarm. Find fejlen i systemet, og nulstil frekvensomformereren, når fejlen er slettet.

**ALARM 93, Tør pumpe**

En no flow-tilstand i systemet, når frekvensomformereren kører ved høj hastighed, kan indikere en tør pumpe. *22-26 Tør pumpe-funktion* er indstillet til alarm. Find fejlen i systemet, og nulstil frekvensomformereren, når fejlen er slettet.

**ALARM 94, Slut på kurve**

Feedback er lavere end sætpunktet. Dette kan angive en lækage i systemet. *22-50 Slut på kurve-funktion* er indstillet til alarm. Find fejlen i systemet, og nulstil frekvensomformereren, når fejlen er slettet.

**ALARM 95, Kilremsbrud**

Moment er under momentniveauet indstillet til tomgang, hvilket angiver en sprængt kilerem. *22-60 Kilremsbruds-funktion* er indstillet til alarm. Find fejlen i systemet, og nulstil frekvensomformereren, når fejlen er slettet.

**ALARM 96, Startforsink.**

Motorstart er blevet forsinket pga. en kort cyklusbeskyttelse. *22-76 Interval mellem starter* er aktiveret. Find fejlen i systemet, og nulstil frekvensomformereren, når fejlen er slettet.

**ADVARSEL 97, Stopforsink.**

Motorstandsning er forsinket, da beskyttelse imod kort cyklus er aktiv. *22-76 Interval mellem starter* er aktiveret. Find fejlen i systemet, og nulstil frekvensomformereren, når fejlen er slettet.

**ADVARSEL 98, Urfejl**

Tiden er ikke indstillet, eller RTC-uret har svigtet. Nulstil uret i *0-70 dato og tid*.

**ADVARSEL 203, Manglende motor**

Der blev registreret en underbelastningstilstand i en frekvensomformer med flere motorer. Dette kan indikere en manglende motor. Undersøg, om systemet kører korrekt.

**ADVARSEL 204, Låst rotor**

En overbelastningstilstand blev registreret i en frekvensomformer, der kører flere motorer. Dette kan indikere en låst rotor. Undersøg motoren med henblik på korrekt drift.

**ADVARSEL 250, Ny reservedel**

Der er udskiftet en komponent i frekvensomformereren. Nulstil frekvensomformereren for at genoptage normal drift.

**ADVARSEL 251, Ny typekode**

Effektkortet eller andre komponenter er blevet udskiftet, og typekoden er ændret. Nulstil apparatet for at fjerne advarslen og genoptage normal drift.

## 7.5 Fejlfinding

Symptom	Mulig årsag	Test	Løsning
Displayet er mørkt/ingen funktion	Manglende netforsyning	Se <i>Tabel 4.3</i>	Kontrollér netforsyningskilden.
	Manglende eller åbne sikringer eller afbryder trippet	Se åbne sikringer og trippet afbryder i denne tabel for mulige årsager.	Følg de medfølgende anbefalinger.
	Ingen strøm til LCP'et	Kontrollér LCP-kablet for korrekt tilslutning eller beskadigelse.	Udskift det defekte LCP- eller tilslutningskabel.
	Kortslutning på styrespændingen (klemme 12 eller 50) eller ved styreklemmer	Kontrollér styrespændingsforsyningen på 24 V til klemme 12/13 til 20-39 eller forsyningen på 10 V til klemme 50 til 55.	Før ledningerne til klemmerne korrekt.
	Inkompatibelt LCP (LCP fra VLT® 2800 eller 5000/6000/8000/ FCD eller FCM)		Benyt kun LCP 102 (P/N 130B1107).
	Forkert kontrastindstilling		Tryk på [Status] + [▲]/[▼] for at justere kontrasten.
	Displayet (LCP) er defekt	Test med et andet LCP.	Udskift det defekte LCP- eller tilslutningskabel.
	Fejl på den interne spændingsforsyning, eller SMPS er defekt		Kontakt leverandøren.
Uregelmæssig displayvisning	Overbelastet strømforsyning (SMPS) pga. forkert installation af styreledninger eller en fejl i frekvensomformerens	For at udelukke et problem i installationen af styreledninger skal alle styreledninger afbrydes ved at fjerne klemblokkene.	Hvis displayet fortsat lyser, er problemet i styreledningerne. Kontrollér styreledninger for kortslutninger eller forkerte tilslutninger. Hvis displayet fortsat kobler ud, følges proceduren for mørkt display.
Motor kører ikke	Servicekontakt er åben, eller der mangler en motortilslutning	Kontrollér, om motoren er tilsluttet, og at tilslutningen ikke er afbrudt (med en serviceafbryder eller et andet apparat).	Tilslut motoren, og kontrollér servicekontakten.
	Ingen netspænding med et optionskort på 24 V DC	Hvis displayet virker, men der ikke er en visning, skal det kontrolleres, at der er påført netspænding til frekvensomformerens.	Tilfør netspænding, så apparatet kan køre.
	LCP-stop	Kontrollér, om der er trykket på [Off].	Tryk på [Auto On] eller [Hand On] (afhængigt af driftstilstanden), så motoren kan køre.
	Manglende startsignal (standby)	Kontrollér <i>5-10 Klemme 18, digital indgang</i> for korrekt indstilling for klemme 18 (brug fabriksindstillingen).	Påfør et gyldigt startsignal for at starte motoren.
	Friløbssignal aktivt for motor (friløb)	Kontrollér <i>5-12 Friløb inverteret</i> for korrekt indstilling for klemme 27 (brug fabriksindstilling).	Påfør 24 V på klemme 27, eller programmér denne klemme til <i>Ingen drift</i> .
	Forkert referencesignalkilde	Kontrollér referencesignal: Lokal, fjern- eller busreference? Preset-reference aktiv? Er klemmeforbindelsen korrekt? Er skaleringen af klemmerne korrekt? Er der et referencesignal tilgængeligt?	Programmér korrekte indstillinger. Kontrollér <i>3-13 Referencedet</i> . Indstil preset-reference aktiv i parametergruppe <i>3-1* Referencer</i> . Kontrollér for korrekt ledningsføring. Kontrollér skaleringen af klemmerne. Kontrollér referencesignalet.
Motoren kører i den forkerte retning	Motoromdrejningsgrænse	Kontrollér, at <i>4-10 Motorhastighedsretning</i> er programmeret korrekt.	Programmér korrekte indstillinger.
	Aktivt reverseringssignal	Kontrollér, om der er programmeret en reverseringskommando til klemmen i parametergruppe <i>5-1* Digitale indgange</i> .	Deaktiver reverseringssignalet.
	Forkert motorfasetilslutning		Se <i>kapitel 5.5 Kontrol af motorens omdrejningsretning</i> .

Symptom	Mulig årsag	Test	Løsning
Motoren når ikke maksimumhastighed	Frekvensgrænserne er indstillet forkert	Kontrollér udgangsgænserne i 4-13 <i>Motorhastighed, høj grænse [O/MIN]</i> , 4-14 <i>Motorhastighed, høj grænse [Hz]</i> og 4-19 <i>Maks. udgangsfrekvens</i> .	Programmér korrekte grænser
	Referenceindgangssignalet er ikke skaleret korrekt	Kontrollér skaleringen for referenceindgangssignalet i 6-0* <i>Analog I/O-tilstand</i> og parametergruppe 3-1* <i>Referencer</i> . Referencegrænser i parametergruppe 3-0* <i>Referencegrænser</i> .	Programmér korrekte indstillinger.
Motorhastighed er ustabil	Eventuelle forkerte parameterindstillinger	Kontrollér indstillingerne for alle motorparametre, herunder alle motorkompenseringsindstillinger. Kontrollér PID-indstillinger for lukket sløjfe-drift.	Kontrollér indstillingerne i parametergruppe 1-6* <i>Belastn.-afh. indstilling</i> Kontrollér indstillingerne i parametergruppe 20-0* <i>Feedback</i> for lukket sløjfe-drift.
Motoren kører ujævnt	Mulig overmagnetisering	Kontrollér for forkerte motorindstillinger i alle motorparametre.	Kontrollér motorindstillingerne i parametergrupperne 1-2* <i>Motordata</i> , 1-3* <i>Av. motordata</i> og 1-5* <i>Belast.-uafh. indst.</i>
Motoren bremser ikke	Der er muligvis ukorrekte indstillinger i bremseparametrene. Der er muligvis for korte rampe ned-tider	Kontrollér bremseparametre. Kontrollér rampetidsindstillinger.	Kontrollér parametergruppe 2-0* <i>DC-bremse</i> og 3-0* <i>Referencegrænser</i> .
Åbne strømsikringer eller afbrydertrip	Kortslutning, fase-fase	Der er en fase-fase-kortslutning i motoren eller tavlen. Kontrollér motor- og tavle-fase-fase for kortslutninger.	Fjern alle registrerede kortslutninger.
	Overbelastning af motor	Motoren er overbelastet i applikationen.	Udfør opstartstest, og kontrollér, at motorstrømmen befinder sig inden for specifikationerne. Hvis motorstrømmen overstiger typeskiltets fulde belastningsstrøm, kan motoren kun køre med reduceret belastning. Se specifikationerne for applikationen.
	Løse forbindelser	Udfør en kontrol (før opstart) af løse forbindelser	Stram løse forbindelser.
Der er en strømubalance på netforsyningen, der er større end 3 %	Der er problemer med netforsyningen (se beskrivelsen til <i>Alarm 4 Netfasetab</i> )	Rotér frekvensomformerens netforsyningsledninger en plads: A til B, B til C, C til A.	Hvis et asymmetrisk ben følger ledningen, er det et strømforsyningsproblem. Kontrollér strømforsyningen.
	Der er problemer med frekvensomformereren	Rotér frekvensomformerens netforsyningsledninger en plads: A til B, B til C, C til A.	Hvis et asymmetrisk ben forbliver på den samme indgangsklemme, er der et problem med apparatet. Kontakt leverandøren.
Ubalance på motorstrømmen er højere end 3 %	Der er et problem med motoren eller motorkablerne	Rotér motorkablerne 1 plads: U til V, V til W, W til U.	Hvis et asymmetrisk ben følger ledningen, findes problemet i motoren eller motorkablerne. Kontrollér motoren og motorkablerne.
	Der er problemer med frekvensomformererne	Rotér motorkablerne 1 plads: U til V, V til W, W til U.	Hvis et asymmetrisk ben forbliver på den samme udgangsklemme, er der et problem med apparatet. Kontakt leverandøren.
Accelerationsproblemer med frekvensomformereren	Motordataene er angivet forkert	Se <i>kapitel 7.4 Liste over advarsler og alarmer</i> , hvis der opstår advarsler eller alarmer. Kontrollér, at motordataene er indtastet korrekt	Øg rampe op-tiden i 3-41 <i>Rampe 1, rampe-op-tid</i> . Øg 3-80 <i>Jog-rampetid</i> og 3-82 <i>Opstartsrampe-op-tid</i> . Øg strømgrænsen i 4-18 <i>Strømgrænse</i> . Øg momentgrænsen i 4-16 <i>Momentgrænse for motordrift</i> .

Symptom	Mulig årsag	Test	Løsning
Decelerationsproblemer med frekvensomformeren	Motordataene er angivet forkert	Se <i>kapitel 7.4 Liste over advarsler og alarmer</i> , hvis der opstår advarsler eller alarmer. Kontrollér, at motordataene er indtastet korrekt	Øg rampe ned-tiden i <i>3-42 Rampe 1, rampe-ned-tid</i> . Aktivér overspændingsstyring i <i>2-17 Overspændingsstyring</i> .
Akustisk støj eller vibrationer (f.eks. hvis en ventilatorvinge støjer eller vibrerer ved visse frekvenser)	Resonans, f.eks. i motor-/ventilatorsystemet	Bypass kritiske frekvenser ved at bruge parametre i parametergruppe <i>4-6* Hastighedsbypass</i> .	Kontrollér, om støj og/eller vibrationer er reduceret til en acceptabel grænse.
		Sluk for overmodulering i <i>14-03 Overmodulation</i> .	
		Skift switchmønster og frekvens i parametergruppe <i>14-0* Veksleretterkobling</i> .	
		Øg resonansdæmpning i <i>1-64 Resonansdæmpning</i> .	

Tabel 7.5 Fejlfinding

## 8 Specifikationer

### 8.1 Elektriske data

#### 8.1.1 Netforsyning 3 x 200-240 V AC

Typebetegnelse	P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P3K7
Typisk akseffekt [kW]	1,1	1,5	2,2	3,0	3,7
Typisk akseffekt [hk] ved 208 V	1,5	2,0	2,9	4,0	4,9
IP20/chassis <sup>6)</sup>	A2	A2	A2	A3	A3
IP55/Type 12	A4/A5	A4/A5	A4/A5	A5	A5
IP66/NEMA 4X	A4/A5	A4/A5	A4/A5	A5	A5
<b>Udgangsstrøm</b>					
Kontinuerlig (3 x 200-240 V) [A]	6,6	7,5	10,6	12,5	16,7
Periodisk (3 x 200-240 V) [A]	7,3	8,3	11,7	13,8	18,4
Kontinuerlig kVA (208 V AC) [kVA]	2,38	2,70	3,82	4,50	6,00
<b>Maks. indgangsstrøm</b>					
Kontinuerlig (3 x 200-240 V) [A]	5,9	6,8	9,5	11,3	15,0
Periodisk (3 x 200-240 V) [A]	6,5	7,5	10,5	12,4	16,5
<b>Yderligere specifikationer</b>					
Anslået effekttab ved nominal maks. belastning [W] <sup>4)</sup>	63	82	116	155	185
IP20, IP21 maks. kabeltværsnit (netforsyning, motor, bremse og belastningsfordeling) [mm <sup>2</sup> /(AWG)]	4, 4, 4 (12, 12, 12) (min. 0,2 (24))				
IP55, IP66 maks. kabeltværsnit (netforsyning, motor, bremse og belastningsfordeling) [mm <sup>2</sup> /(AWG)]	4, 4, 4 (12, 12, 12)				
Maks. kabeltværsnit med afbryder	6, 4, 4 (10, 12, 12)				
Virkningsgrad <sup>3)</sup>	0,96	0,96	0,96	0,96	0,96

Tabel 8.1 Netforsyning 3 x 200-240 V AC - normal overmoment 110 % i 1 minut, P1K1-P3K7

Typebetegnelse	P5K5	P7K5	P11K	P15K	P18K	P22K	P30K	P37K	P45K
Typisk akseleffekt [kW]	5,5	7,5	11	15	18,5	22	30	37	45
Typisk akseleffekt [hk] ved 208 V	7,5	10	15	20	25	30	40	50	60
IP20/chassis <sup>7)</sup>	B3	B3	B3	B4	B4	C3	C3	C4	C4
IP21/NEMA 1	B1	B1	B1	B2	C1	C1	C1	C2	C2
IP55/Type 12	B1	B1	B1	B2	C1	C1	C1	C2	C2
IP66/NEMA 4X	B1	B1	B1	B2	C1	C1	C1	C2	C2
<b>Udgangsstrøm</b>									
Kontinuerlig (3 x 200-240 V) [A]	24,2	30,8	46,2	59,4	74,8	88,0	115	143	170
Periodisk (3 x 200-240 V) [A]	26,6	33,9	50,8	65,3	82,3	96,8	127	157	187
Kontinuerlig kVA (208 V AC) [kVA]	8,7	11,1	16,6	21,4	26,9	31,7	41,4	51,5	61,2
<b>Maks. indgangsstrøm</b>									
Kontinuerlig (3 x 200-240 V) [A]	22,0	28,0	42,0	54,0	68,0	80,0	104,0	130,0	154,0
Periodisk (3 x 200-240 V) [A]	24,2	30,8	46,2	59,4	74,8	88,0	114,0	143,0	169,0
<b>Yderligere specifikationer</b>									
Anslået effekttab ved nominal maks. belastning [W] <sup>8)</sup>	269	310	447	602	737	845	1140	1353	1636
IP20 maks. kabeltværsnit (netforsyning, bremse, motor og belastningsfordeling) [mm <sup>2</sup> ] (AWG) <sup>1)</sup>	10, 10 (8, 8,-)		35,-,- (2,-,-)	35 (2)	50 (1)		150 (300 MCM)		
IP21, IP55, IP66 maks. kabeltværsnit (netforsyning, motor) [mm <sup>2</sup> ]/(AWG) <sup>1)</sup>	10, 10 (8, 8,-)		35, 25, 25 (2, 4, 4)		50 (1)		150 (300 MCM)		
IP21, IP55, IP66 maks. kabeltværsnit (bremse og belastningsfordeling) [mm <sup>2</sup> ]/(AWG) <sup>1)</sup>	16, 10, 16 (6, 8, 6)		35,-,- (2,-,-)		50 (1)		95 (3/0)		
Virkningsgrad <sup>3)</sup>	0,96	0,96	0,96	0,96	0,96	0,97	0,97	0,97	0,97

Tabel 8.2 Netforsyning 3 x 200-240 V AC - normalt overmoment 110 % i 1 minut, P5K5-P45K



## 8.1.2 Netforsyning 3 x 380-480 V AC

Typebetegnelse	P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P4K0	P5K5	P7K5
Typisk akseffekt [kW]	1,1	1,5	2,2	3,0	4,0	5,5	7,5
Typisk akseffekt [hk] ved 460 V	1,5	2,0	2,9	4,0	5,0	7,5	10
IP20/chassis <sup>6)</sup>	A2	A2	A2	A2	A2	A3	A3
IP55/Type 12	A4/A5	A4/A5	A4/A5	A4/A5	A4/A5	A5	A5
IP66/NEMA 4X	A4/A5	A4/A5	A4/A5	A4/A5	A4/A5	A5	A5
<b>Udgangsstrøm</b>							
Kontinuerlig (3 x 380-440 V) [A]	3	4,1	5,6	7,2	10	13	16
Periodisk (3 x 380-440 V) [A]	3,3	4,5	6,2	7,9	11	14,3	17,6
Kontinuerlig (3 x 441-480 V) [A]	2,7	3,4	4,8	6,3	8,2	11	14,5
Periodisk (3 x 441-480 V) [A]	3,0	3,7	5,3	6,9	9,0	12,1	15,4
Kontinuerlig kVa (400 V AC) [kVa]	2,1	2,8	3,9	5,0	6,9	9,0	11,0
Kontinuerlig kVa (460 V AC) [kVa]	2,4	2,7	3,8	5,0	6,5	8,8	11,6
<b>Maks. indgangsstrøm</b>							
Kontinuerlig (3 x 380-440 V) [A]	2,7	3,7	5,0	6,5	9,0	11,7	14,4
Periodisk (3 x 380-440 V) [A]	3,0	4,1	5,5	7,2	9,9	12,9	15,8
Kontinuerlig (3 x 441-480 V) [A]	2,7	3,1	4,3	5,7	7,4	9,9	13,0
Periodisk (3 x 441-480 V) [A]	3,0	3,4	4,7	6,3	8,1	10,9	14,3
<b>Yderligere specifikationer</b>							
Anslået effekttab ved maks. belastning [W] <sup>4)</sup>	58	62	88	116	124	187	255
IP20, IP21 maks. kabeltværsnit (netforsyning, motor, bremse og belastningsfordeling) [mm <sup>2</sup> /(AWG)] <sup>2)</sup>	4, 4, 4 (12, 12, 12) (min. 0,2 (24))						
IP55, IP66 maks. kabeltværsnit (netforsyning, motor, bremse og belastningsfordeling) [mm <sup>2</sup> /(AWG)] <sup>2)</sup>	4, 4, 4 (12, 12, 12)						
Maks. kabeltværsnit med afbryder	6, 4, 4 (10, 12, 12)						
Virkningsgrad <sup>3)</sup>	0,96	0,97	0,97	0,97	0,97	0,97	0,97

Tabel 8.3 Netforsyning 3 x 380-480 V AC - normal overmoment 110 % i 1 minut, P1K1-P7K5

Typebetegnelse	P11K	P15K	P18K	P22K	P30K	P37K	P45K	P55K	P75K	P90K
Typisk akseleffekt [kW]	11	15	18,5	22	30	37	45	55	75	90
Typisk akseleffekt [hk] ved 460 V	15	20	25	30	40	50	60	75	100	125
IP20/chassis <sup>7)</sup>	B3	B3	B3	B4	B4	B4	C3	C3	C4	C4
IP21/NEMA 1	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2
IP55/Type 12	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2
IP66/NEMA 4X	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2
<b>Udgangsstrøm</b>										
Kontinuerlig (3 x 380-439 V) [A]	24	32	37,5	44	61	73	90	106	147	177
Periodisk (3 x 380-439 V) [A]	26,4	35,2	41,3	48,4	67,1	80,3	99	117	162	195
Kontinuerlig (3 x 440-480 V) [A]	21	27	34	40	52	65	80	105	130	160
Periodisk (3 x 440-480 V) [A]	23,1	29,7	37,4	44	61,6	71,5	88	116	143	176
Kontinuerlig kVa (400 V AC) [kVa]	16,6	22,2	26	30,5	42,3	50,6	62,4	73,4	102	123
Kontinuerlig kVa (460 V AC) [kVa]	16,7	21,5	27,1	31,9	41,4	51,8	63,7	83,7	104	128
<b>Maks. indgangsstrøm</b>										
Kontinuerlig (3 x 380-439 V) [A]	22	29	34	40	55	66	82	96	133	161
Periodisk (3 x 380-439 V) [A]	24,2	31,9	37,4	44	60,5	72,6	90,2	106	146	177
Kontinuerlig (3 x 440-480 V) [A]	19	25	31	36	47	59	73	95	118	145
Periodisk (3 x 440-480 V) [A]	20,9	27,5	34,1	39,6	51,7	64,9	80,3	105	130	160
<b>Yderligere specifikationer</b>										
Anslået effekttab ved maks. belastning [W] <sup>4)</sup>	278	392	465	525	698	739	843	1083	1384	1474
IP20 maks. kabeltværsnit (netforsyning, bremse, motor og belastningsfordeling) [mm <sup>2</sup> ] (AWG)	16, 10, - (8, 8, -)	35, -, - (2, -, -)	35, -, - (2, -, -)	35 (2)	50 (1)	50 (1)	150 (300 MCM)	150 (300 MCM)	150 (300 MCM)	150 (300 MCM)
IP21, IP55, IP66 maks. kabeltværsnit (netforsyning, motor) [mm <sup>2</sup> ]/(AWG)]	10, 10, 16 (6, 8, 6)	35, 25, 25 (2, 4, 4)	35, 25, 25 (2, 4, 4)	50 (1)	50 (1)	50 (1)	150 (300 MCM)	150 (300 MCM)	150 (300 MCM)	150 (300 MCM)
IP21, IP55, IP66 maks. kabeltværsnit (bremse og belastningsfordeling) [mm <sup>2</sup> ]/(AWG)]	10, 10, - (8, 8, -)	35, -, - (2, -, -)	35, -, - (2, -, -)	50 (1)	50 (1)	50 (1)	95 (3/0)	95 (3/0)	95 (3/0)	95 (3/0)
Med afbryderkontakt til netforsyning inkluderet	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,99
Virkningsgrad <sup>3)</sup>	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,99

Tabel 8.4 Netforsyning 3 x 380-480 V AC - normalt overmoment 110 % i 1 minut, P11K-P90K

## 8.1.3 Netforsyning 3 x 525-600 V AC

Typebetegnelse	P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P3K7	P4K0	P5K5	P7K5
Typisk akseffekt [kW]	1,1	1,5	2,2	3,0	3,7	4,0	5,5	7,5
IP20/chassis	A3	A3	A3	A3	A2	A3	A3	A3
IP21/NEMA 1	A3	A3	A3	A3	A2	A3	A3	A3
IP55/Type 12	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5
IP66/NEMA 4X	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5
<b>Udgangsstrøm</b>								
Kontinuerlig (3 x 525-550 V) [A]	2,6	2,9	4,1	5,2	-	6,4	9,5	11,5
Periodisk (3 x 525-550 V) [A]	2,9	3,2	4,5	5,7	-	7,0	10,5	12,7
Kontinuerlig (3 x 525-600 V) [A]	2,4	2,7	3,9	4,9	-	6,1	9,0	11,0
Periodisk (3 x 525-600 V) [A]	2,6	3,0	4,3	5,4	-	6,7	9,9	12,1
Kontinuerlig kVA (525 V AC) [kVA]	2,5	2,8	3,9	5,0	-	6,1	9,0	11,0
Kontinuerlig kVA (575 V AC) [kVA]	2,4	2,7	3,9	4,9	-	6,1	9,0	11,0
<b>Maks. indgangsstrøm</b>								
Kontinuerlig (3 x 525-600 V) [A]	2,4	2,7	4,1	5,2	-	5,8	8,6	10,4
Periodisk (3 x 525-600 V) [A]	2,7	3,0	4,5	5,7	-	6,4	9,5	11,5
<b>Yderligere specifikationer</b>								
Anslået effekttab ved maks. belastning [W] <sup>4)</sup>	50	65	92	122	-	145	195	261
IP20 maks. kabeltværsnit <sup>5)</sup> (netforsyning, motor, bremse og belastningsfordeling) [mm <sup>2</sup> /(AWG)]	4, 4, 4 (12, 12, 12) (min. 0,2 (24))							
IP55, IP66 maks. kabeltværsnit <sup>5)</sup> (netforsyning, motor, bremse og belastningsfordeling) [mm <sup>2</sup> /(AWG)]	4, 4, 4 (12, 12, 12) (min. 0,2 (24))							
Maks. kabeltværsnit med afbryder	6, 4, 4 (12, 12, 12)							
Afbryderkontakt til netforsyning er inkluderet	4/12							
Virkningsgrad <sup>3)</sup>	0,97	0,97	0,97	0,97	-	0,97	0,97	0,97

Tabel 8.5 Netforsyning 3 x 525-600 V AC - normal overmoment 110 % i 1 minut, P1K1-P7K5

Typebetegnelse	P11K	P15K	P18K	P22K	P30K	P37K	P45K	P55K	P75K	P90K
Typisk akseffekt [kW]	11	15	18,5	22	30	37	45	55	75	90
IP20/chassis	B3	B3	B3	B4	B4	B4	C3	C3	C4	C4
IP21/NEMA 1	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2
IP55/Type 12	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2
IP66/NEMA 4X	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2
<b>Udgangsstrøm</b>										
Kontinuerlig (3 x 525-550 V) [A]	19	23	28	36	43	54	65	87	105	137
Periodisk (3 x 525-550 V) [A]	21	25	31	40	47	59	72	96	116	151
Kontinuerlig (3 x 525-600 V) [A]	18	22	27	34	41	52	62	83	100	131
Periodisk (3 x 525-600 V) [A]	20	24	30	37	45	57	68	91	110	144
Kontinuerlig kVA (525 V AC) [kVA]	18,1	21,9	26,7	34,3	41	51,4	61,9	82,9	100	130,5
Kontinuerlig kVA (575 V AC) [kVA]	17,9	21,9	26,9	33,9	40,8	51,8	61,7	82,7	99,6	130,5
<b>Maks. indgangsstrøm</b>										
Kontinuerlig (3 x 525-600 V) [A]	17,2	20,9	25,4	32,7	39	49	59	78,9	95,3	124,3
Periodisk (3 x 525-600 V) [A]	19	23	28	36	43	54	65	87	105	137
<b>Yderligere specifikationer</b>										
Anslæet effekttab ved maks. belastning [W] <sup>4)</sup>	300	400	475	525	700	750	850	1100	1400	1500
IP21, IP55, IP66 maks. kabeltværsnit (netforsyning, bremse, belastningsfordeling) [mm <sup>2</sup> /(AWG)]	16, 10, 10 (6, 8, 8)		35, -, - (2, -, -)			50, -, - (1, -, -)			95 (4/0)	
IP21, IP55, IP66 maks. kabeltværsnit (motor) [mm <sup>2</sup> /(AWG)]	10, 10, - (8, 8, -)		35, 25, 25 (2, 4, 4)			50, -, - (1, -, -)			150 (300 MCM)	
IP20 maks. kabeltværsnit (netforsyning, bremse og belastningsfordeling) [mm <sup>2</sup> /(AWG)]	10, 10, - (8, 8, -)		35, -, - (2, -, -)			50, -, - (1, -, -)			150 (300 MCM)	
Maks. kabeltværsnit med afbryder	16, 10, 10 (6, 8, 8)				50, 35, 35 (1, 2, 2)			95, 70, 70 (3/0, 2/0, 2/0)	185, 150, 120 (350 MCM, 300 MCM, 4/0)	
Afbryderkontakt til netforsyning er inkluderet		16/6					35/2		70/3/0	185/kcmil350
Virkningsgrad <sup>3)</sup>	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98

Tabel 8.6 Netforsyning 3 x 525-600 V AC - normal overmoment 110 % i 1 minut, P11K-P90K

<sup>1)</sup> Se hvilken type sikring, der skal anvendes, i kapitel 8.8 Sikringer og afbrydere.

<sup>2)</sup> American Wire Gauge.

<sup>3)</sup> Målt med 5 m skærmede motorkabler ved nominel belastning og nominel frekvens.

<sup>4)</sup> Det typiske effekttab er ved normale belastningsforhold og anslås at ligge inden for  $\pm 15\%$  (tolerancen afhænger af ændringer i spænding og kablernes tilstand).

Værdierne er baseret på typisk motorvirkningsgrad. Motorer med lavere virkningsgrad vil ligeledes bidrage til effekttabet i frekvensomformereren og omvendt.

Hvis switchfrekvensen øges i forhold til fabriksindstillingen, kan effekttabet stige markant.

Typisk strømforbrug for LCP og styrekort er medregnet. Flere optioner og kundebelastning kan tilføre op til 30 W til effekttabet. (Dog typisk kun 4 W ekstra for et fuldt belastet styrekort eller optioner til port A eller port B).

Selvom målinger foretages med udstyr af meget høj kvalitet, skal der tages forbehold for en vis unøjagtighed i målingerne ( $\pm 5\%$ ).

<sup>5)</sup> Motor og forsyningskabel: De tre værdier for maks. kabeltværsnit er for henholdsvis enkelt kerne, fleksibel ledning og fleksibel ledning med muffe. Motor- og forsyningskabel: 300 MCM/150 mm<sup>2</sup>.

<sup>6)</sup> A2+A3 kan konverteres til IP21 ved hjælp af et konverteringssæt. Se også Mekanisk montering og IP21/Type 1-kapslingsæt i Design Guiden.

<sup>7)</sup> B3+4 og C3+4 kan konverteres til IP21 med et konverteringssæt. Se også Mekanisk montering og IP21/Type 1-kapslingsæt i Design Guiden.

## 8.2 Netforsyning

### Netforsyning

Forsyningsklemmer	L1, L2, L3
Forsyningsspænding	200-240 V $\pm 10\%$
Forsyningsspænding	380-480 V $\pm 10\%$
Forsyningsspænding	525-600 V $\pm 10\%$

#### Netspænding lav/netudfald:

I tilfælde af lav netspænding eller netudfald fortsætter frekvensomformereren, indtil mellemkredsspændingen kommer ned under mindste stopniveau, hvilket typisk svarer til 15 % under frekvensomformerens laveste nominelle forsyningsspænding. Opstart og fuldt moment kan ikke forventes ved netspænding lavere end 10 % under frekvensomformerens laveste nominelle forsyningsspænding.

Forsyningsfrekvens	50/60 Hz $\pm 5\%$
Maks. midlertidig ubalance mellem netfaser	3,0 % af nominel forsyningsspænding
Reel effektfaktor ( $\lambda$ )	$\geq 0,9$ nominelt ved nominel belastning
Effektforskydningsfaktor ( $\cos \phi$ )	tæt på 1 ( $> 0,98$ )
Kobling på forsyningsindgang L1, L2, L3 (opstarter) $\leq 7,5$ kW	maksimum 2 gange/min.
Kobling på forsyningsindgang L1, L2, L3 (opstarter) 11-75 kW	maksimum 1 gang/min.
Kobling på forsyningsindgang L1, L2, L3 (opstarter) $\geq 90$ kW	maksimum 1 gang/2 min.
Miljø i henhold til EN60664-1	overspændingskategori III/forureningsgrad 2

Apparatet er egnet til brug i et kredsløb, der kan levere maks. 100.000 RMS symmetriske ampere, 240/500/600/690 V maksimum.

## 8.3 Motorudgang og motordata

### Motorudgang (U, V, W)

Udgangsspænding	0-100 % af forsyningsspændingen
Udgangsfrekvens (1,1-90 kW)	0-590 <sup>1)</sup> Hz
Kobling på udgang	Ubegrænset
Rampetider	1-3.600 sek

<sup>1)</sup> Fra softwareversion 1.10 er frekvensomformerens udgangsfrekvens begrænset til 590 Hz. Kontakt den lokale Danfoss-partner for oplysninger.

### Momentkarakteristikker

Startmoment (konstant moment)	maksimum 110 % i 1 min. <sup>1)</sup>
Startmoment	maksimum 135 % op til 0,5 sek <sup>1)</sup>
Overmoment (konstant moment)	maksimum 110 % i 1 min. <sup>1)</sup>

<sup>1)</sup> Procentangivelsen viser det nominelle moment.

## 8.4 Omgivelsesforhold

### Miljø

IP-klassificering	IP20 <sup>1)</sup> /chassis, IP21 <sup>2)</sup> /Type 1, IP55/Type 12, IP66/Type 4X
Vibrationstest	1,0 g
Maks. relativ luftfugtighed	5-93 % IEC 721-3-3; Klasse 3K3 (ikke-kondenserende) under drift
Aggressivt miljø (IEC 60068-2-43) H <sub>2</sub> S-test	klasse Kd
Omgivelsestemperatur <sup>3)</sup>	Maks. 50 °C (døgngennemsnit maksimum 45 °C)
Minimum omgivelsestemperatur ved fuld drift	0 °C
Minimum omgivelsestemperatur ved reduceret ydeevne	-10 °C
Temperatur ved lagring/transport	-25 - +65/70 °C
Maks. højde over havets overflade uden derating	1000 m

*Derating for stor højde, se særlige forhold i Design Guiden*

EMC-standarder, emission	EN 61800-3
EMC-standarder, immunitet	EN 61800-3

*Se afsnittet om særlige forhold i Design Guiden.*

<sup>1)</sup> Kun til  $\leq 3,7$  kW (200-240 V),  $\leq 7,5$  kW (380-480 V)

<sup>2)</sup> Som kapslingsæt til  $\leq 3,7$  kW (200-240 V),  $\leq 7,5$  kW (380-480 V)

<sup>3)</sup> Derating for høj omgivelsestemperatur, se særlige forhold i Design Guiden

8

## 8.5 Kabelspecifikationer

### Kabellængder og kabeltværsnit for styrekabler<sup>1)</sup>

Maks. motorkabellængde, skærmet	150 m
Maks. motorkabellængde, uskærmet	300 m
Maks. tværsnit til styreklemmer, blød/ubøjelig ledning uden kabelendemuffer	1,5 mm <sup>2</sup> /16 AWG
Maks. tværsnit til styreklemmer, blød ledning med kabelendemuffer	1 mm <sup>2</sup> /18 AWG
Maks. tværsnit til styreklemmer, blød ledning med kabelendemuffer med krave	0,5 mm <sup>2</sup> /20 AWG
Minimum tværsnit til styreklemmer	0,25 mm <sup>2</sup> /24 AWG

<sup>1)</sup> Se tabeller over elektriske data i kapitel 8.1 Elektriske data for oplysninger om strømkabler.

## 8.6 Styringsind-/udgange og styringsdata

### Digitale indgange

Programmerbare digitale indgange	4 (6) <sup>1)</sup>
Klemmenummer	18, 19, 27 <sup>1)</sup> , 29 <sup>1)</sup> , 32, 33,
Logik	PNP eller NPN
Spændingsniveau	0-24 V DC
Spændingsniveau, logisk '0' PNP	<5 V DC
Spændingsniveau, logisk '1' PNP	>10 V DC
Spændingsniveau, logisk '0' NPN <sup>2)</sup>	>19 V DC
Spændingsniveau, logisk '1' NPN <sup>2)</sup>	<14 V DC
Maksimumspænding på indgang	28 V DC
Pulsfrekvensområde	0-110 kHz
(Driftscyklus) min. pulsbredde	4,5 ms
Indgangsmodstand, R <sub>i</sub>	ca. 4 kΩ

Safe Torque Off, klemme 37<sup>3)</sup>, 4) (Klemme 37 er fast PNP-logik)

Spændingsniveau	0-24 V DC
Spændingsniveau, logisk '0' PNP	< 4 V DC
Spændingsniveau, logisk '1' PNP	> 20 V DC
Maksimumspænding på indgang	28 V DC
Typisk strømindgang på 24 V	50 mA RMS
Typisk strømindgang på 20 V	60 mA RMS
Indgangskapacitans	400 nF

Alle digitale indgange er galvanisk adskilt fra forsyningsspændingen (PELV) og andre højspændingsklemmer.

<sup>1)</sup> Klemme 27 og 29 kan også programmeres som udgange.

<sup>2)</sup> Undtagen Safe Torque Off på indgangsklemme 37.

<sup>3)</sup> Se kapitel 4.8 Styreledninger for oplysninger om klemme 37 og Safe Torque Off.

<sup>4)</sup> Når der anvendes en kontaktor med en DC-spole indeni i kombination med Safe Torque Off, er det vigtigt at lave en returvej til strømmen fra spolen, når den slukkes. Dette kan gøres ved at bruge en friløbsdioder (eller alternativt en 30 eller 50 V MOV for hurtigere responstid) i spolen. Almindelige kontaktorer kan købes med denne diode.

#### Analoge indgange

Antal analoge indgange	2
Klemmenummer	53, 54
Tilstande	Spænding eller strøm
Tilstandsvalg	Kontakt S201 og kontakt S202
Spændingstilstand	Kontakt S201/kontakt S202 = OFF (U)
Spændingsniveau	-10 til +10 V (skalérbar)
Indgangsmodstand, R <sub>i</sub>	ca. 10 kΩ
Maks. spænding	±20 V
Strømtilstand	Kontakt S201/kontakt S202 = ON (I)
Strømniveau	0/4 til 20 mA (skalérbar)
Indgangsmodstand, R <sub>i</sub>	ca. 200 Ω
Maks. strøm	30 mA
Opløsning for analoge indgange	10 bit (+ fortegn)
Nøjagtighed for analoge indgange	Maks. fejl 0,5 % af fuld skala
Båndbredde	100 Hz

Alle analoge indgange er galvanisk adskilt fra forsyningsspændingen (PELV) og andre højspændingsklemmer.

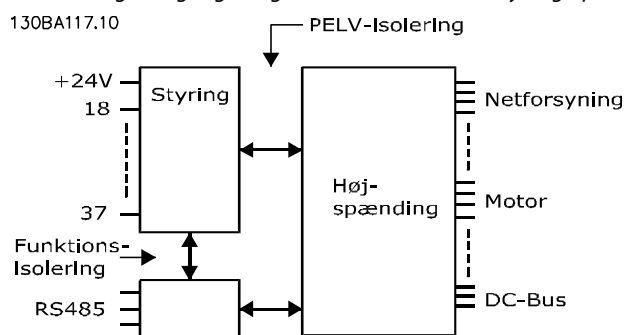


Illustration 8.1 PELV-isolering for analoge indgange

## Pulsindgange

Programmerbar puls	2/1
Klemmenummer, puls	29, 33 <sup>1)</sup> /32 <sup>2)</sup> , 33 <sup>2)</sup>
Maks. frekvens på klemme 29, 32, 33	110 kHz (push-pull-styret)
Maks. frekvens på klemme 29, 32, 33	5 kHz (åben kollektor)
Min. frekvens på klemme 29, 32, 33	4 Hz
Spændingsniveau	se kapitel 8.6.1 Digitale indgange
Maksimumspænding på indgang	28 V DC
Indgangsmodstand, R <sub>i</sub>	ca. 4 kΩ
Pulsindgangsøjagtighed (0,1-1 kHz)	Maks. fejl: 0,1 % af fuld skala
Encoderindgangsøjagtighed (1-11 kHz)	Maks. fejl: 0,05 % af fuld skala

*Puls- og encoderindgangene (klemme 29, 32, 33) er galvanisk adskilt fra forsyningspændingen (PELV) og andre højspændingsklemmer.*

<sup>1)</sup> Pulsindgangene er 29 og 33

<sup>2)</sup> Encoderindgange: 32 = A og 33 = B

## Analog udgang

Antal programmerbare analoge udgange	1
Klemmenummer	42
Strømområde ved analog udgang	0/4-20 mA
Maks. belastning GND – analog udgang	500 Ω
Nøjagtighed på analog udgang	Maks. fejl: 0,5 % af fuld skala
Opløsning på analog udgang	12 bit

*Den analoge udgang er galvanisk adskilt fra forsyningspændingen (PELV) og andre højspændingsklemmer.*

## Styrekort, seriel kommunikation via RS-485

Klemmenummer	68 (P,TX+, RX+), 69 (N,TX-, RX-)
Klemmenummer 61	Fælles for klemme 68 og 69

*Den serielle RS-485-kommunikationskreds er funktionelt adskilt fra andre centrale kredsløb og galvanisk adskilt fra forsyningspændingen (PELV).*

## Digital udgang

Programmerbare digitale udgange/pulsudgange	2
Klemmenummer	27, 29 <sup>1)</sup>
Spændingsniveau ved digital udgang/frekvensudgang	0-24 V
Maks. udgangsstrøm (plade eller kilde)	40 mA
Maks. belastning ved udgangsfrekvens	1 kΩ
Maks. kapacitiv belastning ved udgangsfrekvens	10 nF
Min. udgangsfrekvens ved udgangsfrekvens	0 Hz
Maks. udgangsfrekvens ved udgangsfrekvens	32 kHz
Nøjagtighed på udgangsfrekvens	Maks. fejl: 0,1 % af fuld skala
Opløsning på frekvensudgange	12 bit

<sup>1)</sup> Klemme 27 og 29 kan også programmeres som indgange.

*Den digitale udgang er galvanisk adskilt fra forsyningspændingen (PELV) og andre højspændingsklemmer.*

## Styrekort, 24 V DC-udgang

Klemmenummer	12, 13
Udgangsspænding	24 V +1, -3 V
Maks. belastning	200 mA

*24 V DC-forsyningen er galvanisk adskilt fra forsyningspændingen (PELV), men har samme potentiale som de analoge og digitale indgange og udgange.*



## Relæudgange

## Programmerbare relæudgange

Relæ 01 klemmenummer	1-3 (bryde), 1-2 (slutte)
Maks. klemmebelastning (AC-1) <sup>1)</sup> på 1-3 (NC), 1-2 (NO) (resistiv belastning)	240 V AC, 2 A
Maks. klemmebelastning (AC-15) <sup>1)</sup> (induktiv belastning @ cosφ 0,4)	240 V AC, 0,2 A
Maks. klemmebelastning (DC-1) <sup>1)</sup> på 1-2 (NO), 1-3 (NC) (resistiv belastning)	60 V DC, 1 A
Maks. klemmebelastning (DC-13) <sup>1)</sup> (induktiv belastning)	24 V DC, 0,1 A
Relæ 02 klemmenummer	4-6 (bryde), 4-5 (slutte)
Maks. klemmebelastning (AC-1) <sup>1)</sup> på 4-5 (NO) (resistiv belastning) <sup>2)3)</sup> Overspændingskategori II	400 V AC, 2 A
Maks. klemmebelastning (AC-15) <sup>1)</sup> på 4-5 (NO) (induktiv belastning @ cosφ 0,4)	240 V AC, 0,2 A
Maks. klemmebelastning (DC-1) <sup>1)</sup> på 4-5 (NO) (resistiv belastning)	80 V DC, 2 A
Maks. klemmebelastning (DC-13) <sup>1)</sup> på 4-5 (NO) (induktiv belastning)	24 V DC, 0,1 A
Maks. klemmebelastning (AC-1) <sup>1)</sup> på 4-6 (NC) (resistiv belastning)	240 V AC, 2 A
Maks. klemmebelastning (AC-15) <sup>1)</sup> på 4-6 (NC) (induktiv belastning @ cosφ 0,4)	240 V AC, 0,2 A
Maks. klemmebelastning (DC-1) <sup>1)</sup> på 4-6 (NC) (resistiv belastning)	50 V DC, 2 A
Maks. klemmebelastning (DC-13) <sup>1)</sup> på 4-6 (NC) (induktiv belastning)	24 V DC, 0,1 A
Min. klemmebelastning på 1-3 (NC), 1-2 (NO), 4-6 (NC), 4-5 (NO)	24 V DC 10 mA, 24 V AC 20 mA
Miljø i overensstemmelse med EN 60664-1	overspændingskategori III/forureningsgrad 2

<sup>1)</sup> IEC 60947 del 4 og 5

Relækontakterne er galvanisk adskilt fra resten af kredsløbet ved forstærket isolering (PELV).

<sup>2)</sup> Overspændingskategori II

<sup>3)</sup> UL-applikationer 300 V AC 2 A

## Styrekort, 10 V DC-udgang

Klemmenummer	50
Udgangsspænding	10,5 V ±0,5 V
Maks. belastning	15 mA

10 V DC-forsyningen er galvanisk adskilt fra forsyningsspændingen (PELV) og andre højspændingsklemmer.

## Styrekarakteristik

Opløsning for udgangsfrekvens ved 0-590 Hz	± 0,003 Hz
Gentaget nøjagtighed for <i>Præcis start, stop</i> (klemme 18, 19)	± 0,1 ms
Systemresponstid (klemme 18, 19, 27, 29, 32, 33)	≤ 2 ms
Hastighedsstyringsområde (åben sløjfe)	1:100 af synkron hastighed
Hastighedsstyringsområde (lukket sløjfe)	1:1.000 af synkron hastighed
Hastighedsnøjagtighed (åben sløjfe)	30-4.000 O/MIN: fejl ±8 O/MIN
Hastighedsnøjagtighed (lukket sløjfe), afhængigt af opløsningen for feedbackapparatet	0-6.000 O/MIN: fejl ±0,15 O/MIN

Alle styrekarakteristikker er baserede på en 4-polet asynkron motor

## Ydelse for styrekort

Scanningsinterval	1 ms
-------------------	------

## Styrekort, seriel kommunikation via USB

USB-standard	1,1 (fuld hastighed)
USB-stik	USB-stik til "apparat" af B-typen

Tilslutning til pc foretages via et almindeligt værts-/apparats-USB-kabel.

USB-tilslutningen er galvanisk adskilt fra forsyningsspændingen (PELV) og andre højspændingsklemmer.

USB-jordtilslutningen er ikke galvanisk adskilt fra jordbeskyttelsen. Benyt kun en isoleret bærbar som pc-tilslutning til USB-stikket på frekvensomformereren.

## 8.7 Tilspændingsmomenter på tilslutninger

Kapsling	Effekt [kW]			Moment [Nm]			
	200-240 V	380-480 V	525-600 V	Netforsyning	Motor	Jord	Relæ
A2	1.1-2.2	1.1-4.0		1,8	1,8	3	0,6
A3	3.0-3.7	5.5-7.5	1.1-7.5	1,8	1,8	3	0,6
A4	1.1-2.2	1.1-4.0		1,8	1,8	3	0,6
A5	1.1-3.7	1.1-7.5	1.1-7.5	1,8	1,8	3	0,6
B1	5.5-7.5	11-15	11-15	1,8	1,8	3	0,6
B2	11	18	18	4.5	4.5	3	0.6
		22	22	4.5	4.5	3	0.6
B3	5,5 -7,5	11-15	11-15	1,8	1,8	3	0,6
B4	11-15	18-30	18-30	4,5	4,5	3	0,6
C1	15-22	30-45	30-45	10	10	3	0,6
C2	30-37	55 -75	55-75	14/24 <sup>1)</sup>	14/24 <sup>1)</sup>	3	0,6
C3	18-22	37-45	37-45	10	10	3	0,6
C4	30-37	55-75	55-75	14/24 <sup>1)</sup>	14/24 <sup>1)</sup>	3	0,6

Tabel 8.7 Tilspænding af klemmer

<sup>1)</sup> Til forskellige kabelmål x/y, hvor  $x \leq 95 \text{ mm}^2$  og  $y \geq 95 \text{ mm}^2$ .

## 8.8 Sikringer og afbrydere

Brug de anbefalede sikringer og/eller afbrydere på forsyningsiden som beskyttelse, hvis der skulle forekomme komponentnedbrud inden i frekvensomformereren (første fejl).

### **BEMÆRK!**

Brug af sikringer på forsyningsiden er obligatorisk i installationer, som er kompatible med IEC 60364 (CE) og NEC 2009 (UL).

#### Anbefalinger

- Sikringer af typen gG
- Afbrydere af typen Moeller. Ved brug af andre afbrydertyper skal det sikres, at energien til frekvensomformereren er lig med eller lavere end den energi, der leveres af Moeller-typerne.

Hvis sikringer/afbrydere, der følger anbefalingerne, vælges, vil mulige skader på frekvensomformereren hovedsageligt være begrænset til skader inden i apparatet. Se *Applikationsanvisningen Sikringer og afbrydere, MN90T* for flere oplysninger.

Nedenstående sikringer er egnede til brug i et kredsløb, der kan levere 100.000 A rms (symmetrisk), afhængigt af frekvensomformerens spændingsklassificering. Med de passende sikringer er frekvensomformerens kortslutningsstrømklassificering (SCCR) 100.000 A rms.

## 8.8.1 Overholdelse af CE

## 200-240 V

Kapslingstype	Effekt [kW]	Anbefalet sikringsstørrelse	Anbefalet maks. sikringsstørrelse	Anbefalet afbryder (Moeller)	Maks. tripniveau [A]
A2	1.1-2.2	gG-10 (1,1-1,5) gG-16 (2,2)	gG-25	PKZM0-25	25
A3	3.0-3.7	gG-16 (3) gG-20 (3,7)	gG-32	PKZM0-25	25
B3	5,5-11	gG-25 (5,5-7,5) gG-32 (11)	gG-63	PKZM4-50	50
B4	15-18	gG-50 (15) gG-63 (18)	gG-125	NZMB1-A100	100
C3	22-30	gG-80 (22) aR-125 (30)	gG-150 (22) aR-160 (30)	NZMB2-A200	150
C4	37-45	aR-160 (37) aR-200 (45)	aR-200 (37) aR-250 (45)	NZMB2-A250	250
A4	1.1-2.2	gG-10 (1,1-1,5) gG-16 (2,2)	gG-32	PKZM0-25	25
A5	0.25-3.7	gG-10 (0,25-1,5) gG-16 (2,2-3) gG-20 (3,7)	gG-32	PKZM0-25	25
B1	5,5-11	gG-25 (5,5) gG-32 (7,5-11)	gG-80	PKZM4-63	63
B2	15	gG-50	gG-100	NZMB1-A100	100
C1	18-30	gG-63 (18,5) gG-80 (22) gG-100 (30)	gG-160 (18,5-22) aR-160 (30)	NZMB2-A200	160
C2	37-45	aR-160 (37) aR-200 (45)	aR-200 (37) aR-250 (45)	NZMB2-A250	250

Tabel 8.8 200-240 V, kapslingstyper A, B og C

**380-480 V**

Kapslingstype	Effekt [kW]	Anbefalet sikringsstørrelse	Anbefalet maks. sikringsstørrelse	Anbefalet afbryder (Moeller)	Maks. tripniveau [A]
A2	1.1-4.0	gG-10 (1,1-3) gG-16 (4)	gG-25	PKZM0-25	25
A3	5.5-7.5	gG-16	gG-32	PKZM0-25	25
B3	11-18	gG-40	gG-63	PKZM4-50	50
B4	22-37	gG-50 (22) gG-63 (30) gG-80 (37)	gG-125	NZMB1-A100	100
C3	45-55	gG-100 (45) gG-160 (55)	gG-150 (45) gG-160 (55)	NZMB2-A200	150
C4	75-90	aR-200 (75) aR-250 (90)	aR-250	NZMB2-A250	250
A4	1,1-4	gG-10 (1,1-3) gG-16 (4)	gG-32	PKZM0-25	25
A5	1.1-7.5	gG-10 (1,1-3) gG-16 (4-7,5)	gG-32	PKZM0-25	25
B1	11-18,5	gG-40	gG-80	PKZM4-63	63
B2	22-30	gG-50 (22) gG-63 (30)	gG-100	NZMB1-A100	100
C1	37-55	gG-80 (37) gG-100 (45) gG-160 (55)	gG-160	NZMB2-A200	160
C2	75-90	aR-200 (75) aR-250 (90)	aR-250	NZMB2-A250	250

Tabel 8.9 380-480 V, kapslingstyper A, B og C

**525-600 V**

Kapslingstype	Effekt [kW]	Anbefalet sikringsstørrelse	Anbefalet maks. sikringsstørrelse	Anbefalet afbryder (Moeller)	Maks. tripniveau [A]
A3	5.5-7.5	gG-10 (5,5) gG-16 (7,5)	gG-32	PKZM0-25	25
B3	11-18	gG-25 (11) gG-32 (15-18)	gG-63	PKZM4-50	50
B4	22-37	gG-40 (22) gG-50 (30) gG-63 (37)	gG-125	NZMB1-A100	100
C3	45-55	gG-63 (45) gG-100 (55)	gG-150	NZMB2-A200	150
C4	75-90	aR-160 (75) aR-200 (90)	aR-250	NZMB2-A250	250
A5	1.1-7.5	gG-10 (1,1-5,5) gG-16 (7,5)	gG-32	PKZM0-25	25
B1	11-18	gG-25 (11) gG-32 (15) gG-40 (18,5)	gG-80	PKZM4-63	63
B2	22-30	gG-50 (22) gG-63 (30)	gG-100	NZMB1-A100	100
C1	37-55	gG-63 (37) gG-100 (45) aR-160 (55)	gG-160 (37-45) aR-250 (55)	NZMB2-A200	160
C2	75-90	aR-200 (75-90)	aR-250	NZMB2-A250	250

Tabel 8.10 525-600 V, kapslingstyper A, B og C

## 8.8.2 UL-overensstemmelse

## 3 x 200-240 V

Effekt [kW]	Anbefalet maks. sikring					
	Bussmann Type RK1 <sup>1)</sup>	Bussmann Type J	Bussmann Type T	Bussmann Type CC	Bussmann Type CC	Bussmann Type CC
1,1	KTN-R-10	JKS-10	JJN-10	FNQ-R-10	KTK-R-10	LP-CC-10
1,5	KTN-R-15	JKS-15	JJN-15	FNQ-R-15	KTK-R-15	LP-CC-15
2,2	KTN-R-20	JKS-20	JJN-20	FNQ-R-20	KTK-R-20	LP-CC-20
3,0	KTN-R-25	JKS-25	JJN-25	FNQ-R-25	KTK-R-25	LP-CC-25
3,7	KTN-R-30	JKS-30	JJN-30	FNQ-R-30	KTK-R-30	LP-CC-30
5,5/7,5	KTN-R-50	JKS-50	JJN-50	-	-	-
11	KTN-R-60	JKS-60	JJN-60	-	-	-
15	KTN-R-80	JKS-80	JJN-80	-	-	-
18,5-22	KTN-R-125	JKS-125	JJN-125	-	-	-
30	KTN-R-150	JKS-150	JJN-150	-	-	-
37	KTN-R-200	JKS-200	JJN-200	-	-	-
45	KTN-R-250	JKS-250	JJN-250	-	-	-

Tabel 8.11 3 x 200-240 V, kapslingstyper A, B og C

Effekt [kW]	Anbefalet maks. sikring							
	SIBA Type RK1	Little fuse Type RK1	Ferraz-Shawmut Type CC	Ferraz-Shawmut Type RK1 <sup>3)</sup>	Bussmann Type JFHR2 <sup>2)</sup>	Littelfuse JFHR2	Ferraz-Shawmut JFHR2 <sup>4)</sup>	Ferraz-Shawmut J
1,1	5017906-010	KLN-R-10	ATM-R-10	A2K-10-R	FWX-10	-	-	HSJ-10
1,5	5017906-016	KLN-R-15	ATM-R-15	A2K-15-R	FWX-15	-	-	HSJ-15
2,2	5017906-020	KLN-R-20	ATM-R-20	A2K-20-R	FWX-20	-	-	HSJ-20
3,0	5017906-025	KLN-R-25	ATM-R-25	A2K-25-R	FWX-25	-	-	HSJ-25
3,7	5012406-032	KLN-R-30	ATM-R-30	A2K-30-R	FWX-30	-	-	HSJ-30
5,5/7,5	5014006-050	KLN-R-50	-	A2K-50-R	FWX-50	-	-	HSJ-50
11	5014006-063	KLN-R-60	-	A2K-60-R	FWX-60	-	-	HSJ-60
15	5014006-080	KLN-R-80	-	A2K-80-R	FWX-80	-	-	HSJ-80
18,5-22	2028220-125	KLN-R-125	-	A2K-125-R	FWX-125	-	-	HSJ-125
30	2028220-150	KLN-R-150	-	A2K-150-R	FWX-150	L25S-150	A25X-150	HSJ-150
37	2028220-200	KLN-R-200	-	A2K-200-R	FWX-200	L25S-200	A25X-200	HSJ-200
45	2028220-250	KLN-R-250	-	A2K-250-R	FWX-250	L25S-250	A25X-250	HSJ-250

Tabel 8.12 3 x 200-240 V, kapslingstyper A, B og C

<sup>1)</sup> KTS-sikringer fra Bussmann kan bruges i stedet for KTN til 240 V-frekvensomformere.

<sup>2)</sup> FWH-sikringer fra Bussmann kan bruges i stedet for FWX til 240 V-frekvensomformere.

<sup>3)</sup> A6KR-sikringer fra Ferraz Shawmut kan bruges i stedet for A2KR til 240 V-frekvensomformere.

<sup>4)</sup> A50X-sikringer fra Ferraz Shawmut kan bruges i stedet for A25X til 240 V-frekvensomformere.

## 3 x 380-480 V

Effekt [kW]	Anbefalet maks. sikring					
	Bussmann Type RK1	Bussmann Type J	Bussmann Type T	Bussmann Type CC	Bussmann Type CC	Bussmann Type CC
1,1	KTS-R-6	JKS-6	JJS-6	FNQ-R-6	KTK-R-6	LP-CC-6
1.5-2.2	KTS-R-10	JKS-10	JJS-10	FNQ-R-10	KTK-R-10	LP-CC-10
3	KTS-R-15	JKS-15	JJS-15	FNQ-R-15	KTK-R-15	LP-CC-15
4	KTS-R-20	JKS-20	JJS-20	FNQ-R-20	KTK-R-20	LP-CC-20
5,5	KTS-R-25	JKS-25	JJS-25	FNQ-R-25	KTK-R-25	LP-CC-25
7,5	KTS-R-30	JKS-30	JJS-30	FNQ-R-30	KTK-R-30	LP-CC-30
11-15	KTS-R-40	JKS-40	JJS-40	-	-	-
18	KTS-R-50	JKS-50	JJS-50	-	-	-
22	KTS-R-60	JKS-60	JJS-60	-	-	-
30	KTS-R-80	JKS-80	JJS-80	-	-	-
37	KTS-R-100	JKS-100	JJS-100	-	-	-
45	KTS-R-125	JKS-125	JJS-125	-	-	-
55	KTS-R-150	JKS-150	JJS-150	-	-	-
75	KTS-R-200	JKS-200	JJS-200	-	-	-
90	KTS-R-250	JKS-250	JJS-250	-	-	-

Tabel 8.13 3 x 380-480 V, kapslingstyper A, B og C

Effekt [kW]	Anbefalet maks. sikring							
	SIBA Type RK1	Little fuse Type RK1	Ferraz-Shawmut Type CC	Ferraz-Shawmut Type RK1	Bussmann JFHR2	Ferraz-Shawmut J	Ferraz-Shawmut JFHR2 <sup>1)</sup>	Littelfuse JFHR2
1,1	5017906-006	KLS-R-6	ATM-R-6	A6K-6-R	FWH-6	HSJ-6	-	-
1.5-2.2	5017906-010	KLS-R-10	ATM-R-10	A6K-10-R	FWH-10	HSJ-10	-	-
3	5017906-016	KLS-R-15	ATM-R-15	A6K-15-R	FWH-15	HSJ-15	-	-
4	5017906-020	KLS-R-20	ATM-R-20	A6K-20-R	FWH-20	HSJ-20	-	-
5,5	5017906-025	KLS-R-25	ATM-R-25	A6K-25-R	FWH-25	HSJ-25	-	-
7,5	5012406-032	KLS-R-30	ATM-R-30	A6K-30-R	FWH-30	HSJ-30	-	-
11-15	5014006-040	KLS-R-40	-	A6K-40-R	FWH-40	HSJ-40	-	-
18	5014006-050	KLS-R-50	-	A6K-50-R	FWH-50	HSJ-50	-	-
22	5014006-063	KLS-R-60	-	A6K-60-R	FWH-60	HSJ-60	-	-
30	2028220-100	KLS-R-80	-	A6K-80-R	FWH-80	HSJ-80	-	-
37	2028220-125	KLS-R-100	-	A6K-100-R	FWH-100	HSJ-100	-	-
45	2028220-125	KLS-R-125	-	A6K-125-R	FWH-125	HSJ-125	-	-
55	2028220-160	KLS-R-150	-	A6K-150-R	FWH-150	HSJ-150	-	-
75	2028220-200	KLS-R-200	-	A6K-200-R	FWH-200	HSJ-200	A50-P-225	L50-S-225
90	2028220-250	KLS-R-250	-	A6K-250-R	FWH-250	HSJ-250	A50-P-250	L50-S-250

Tabel 8.14 3 x 380-480 V, kapslingstyper A, B og C

<sup>1)</sup> Ferraz-Shawmut A50QS-sikringer kan bruges i stedet for A50P-sikringer.

## 3 x 525-600 V

Effekt [kW]	Anbefalet maks. sikring									
	Buss- mann Type RK1	Buss- mann Type J	Buss- mann Type T	Buss- mann Type CC	Buss- mann Type CC	Buss- mann Type CC	SIBA Type RK1	Littelfuse Type RK1	Ferraz- Shawmut Type RK1	Ferraz- Shawmut J
1,1	KTS-R-5	JKS-5	JJS-6	FNQ-R-5	KTK-R-5	LP-CC-5	5017906-005	KLS-R-005	A6K-5-R	HSJ-6
1.5-2.2	KTS-R-10	JKS-10	JJS-10	FNQ-R-10	KTK-R-10	LP-CC-10	5017906-010	KLS-R-010	A6K-10-R	HSJ-10
3	KTS-R-15	JKS-15	JJS-15	FNQ-R-15	KTK-R-15	LP-CC-15	5017906-016	KLS-R-015	A6K-15-R	HSJ-15
4	KTS-R-20	JKS-20	JJS-20	FNQ-R-20	KTK-R-20	LP-CC-20	5017906-020	KLS-R-020	A6K-20-R	HSJ-20
5,5	KTS-R-25	JKS-25	JJS-25	FNQ-R-25	KTK-R-25	LP-CC-25	5017906-025	KLS-R-025	A6K-25-R	HSJ-25
7,5	KTS-R-30	JKS-30	JJS-30	FNQ-R-30	KTK-R-30	LP-CC-30	5017906-030	KLS-R-030	A6K-30-R	HSJ-30
11-15	KTS-R-35	JKS-35	JJS-35	-	-	-	5014006-040	KLS-R-035	A6K-35-R	HSJ-35
18	KTS-R-45	JKS-45	JJS-45	-	-	-	5014006-050	KLS-R-045	A6K-45-R	HSJ-45
22	KTS-R-50	JKS-50	JJS-50	-	-	-	5014006-050	KLS-R-050	A6K-50-R	HSJ-50
30	KTS-R-60	JKS-60	JJS-60	-	-	-	5014006-063	KLS-R-060	A6K-60-R	HSJ-60
37	KTS-R-80	JKS-80	JJS-80	-	-	-	5014006-080	KLS-R-075	A6K-80-R	HSJ-80
45	KTS-R-100	JKS-100	JJS-100	-	-	-	5014006-100	KLS-R-100	A6K-100-R	HSJ-100
55	KTS-R-125	JKS-125	JJS-125	-	-	-	2028220-125	KLS-125	A6K-125-R	HSJ-125
75	KTS-R-150	JKS-150	JJS-150	-	-	-	2028220-150	KLS-150	A6K-150-R	HSJ-150
90	KTS-R-175	JKS-175	JJS-175	-	-	-	2028220-200	KLS-175	A6K-175-R	HSJ-175

Tabel 8.15 3 x 525-600 V, kapslingstyper A, B og C

## 8.9 Nominel effekt, vægt og mål

Kapslingstype [kW]:	A2	A3	A4	A5	B1	B2	B3	B4	C1	C2	C3	C4
200-240 V	1.1-2.2	3.0-3.7	1.1-2.2	1.1-3.7	5.5-11	15	5.5-11	15-18,5	18.5-30	37-45	22-30	37-45
380-480 V	1.1-4.0	5.5-7.5	1.1-4.0	1.1-7.5	11-18,5	22-30	11-18,5	22-37	37-55	75-90	45-55	75-90
525-600 V		1.1-7.5		1.1-7.5	11-18,5	11-30	11-18,5	22-37	37-55	37-90	45-55	75-90
IP	20	20	55/66	55/66	21/55/66	21/55/66	20	20	21/55/66	21/55/66	20	20
NEMA	chassis type 1	chassis type 1	type 12/4X	type 12/4X	type 1/12/4X	type 1/12/4X	chassis	chassis	type 1/12/4X	type 1/12/4X	chassis	chassis
<b>Højde [mm]</b>												
Kapsling	A*	246	372	390	480	650	350	460	680	770	490	600
Højde på bagplade	A	268	375	390	480	650	399	520	680	770	550	660
BHøjde med frakoblingsplade til Fieldbus-kabler	A	374	-	-	-	-	419	595	-	-	630	800
Afstand mellem monteringshullerne	a	257	350	401	454	624	380	495	648	739	521	631
<b>Bredde [mm]</b>												
Kapsling	B	90	130	200	242	242	165	231	308	370	308	370
Bredde på bagplade	B	90	130	200	242	242	165	231	308	370	308	370
Bredde på bagplade med én C-option	B	130	170		242	242	205	231	308	370	308	370
Afstand mellem monteringshullerne	b	70	110	171	210	210	140	200	272	334	270	330
<b>Dybde** [mm]</b>												
Med option A/B	C	205	205	175	260	260	248	242	310	335	333	333
Med option A/B	C	220	220	175	260	260	262	242	310	335	333	333
<b>Skruehuller [mm]</b>												
	c	8,0	8,0	8,2	12	12	8	-	12	12	-	-
Diameter ø	d	11	11	12	19	19	12	-	19	19	-	-
Diameter ø	e	5,5	5,5	6,5	9	9	6,8	8,5	9,0	9,0	8,5	8,5
	f	9	9	6	9	9	7,9	15	9,8	9,8	17	17
<b>Maks. vægt [kg]</b>		4,9	5,3	9,7	14	23	12	23,5	45	65	35	50

\* Se *Illustration 3.4* og *Illustration 3.5* for øverste og nederste monteringshuller.

\*\* Kapslingens dybde varierer afhængigt af, hvilke optioner der installeres.

**Tabel 8.16 Nominel effekt, vægt og mål**



## 9 Appendiks

### 9.1 Symboler, forkortelser og konventioner

AC	Vekselstrøm
AEO	Automatisk energioptimering
AWG	American Wire Gauge
AMA	Automatisk motortilpasning
°C	Grader celsius
DC	Jævnstrøm
EMC	Elektromagnetisk kompatibilitet
ETR	Elektronisk termorelæ
FC	Frekvensomformer
LCP	LCP-betjeningspanel
MCT	Motion Control Tool
IP	Tæthedsgrad
$I_{M,N}$	Nominel motorstrøm
$f_{M,N}$	Nominel motorfrekvens
$P_{M,N}$	Nominel motoreffekt
$U_{M,N}$	Nominel motorspænding
PM-motor	Permanent magnetmotor
PELV	Beskyttende ekstra lav spænding
PCB	Printplade
PWM	Pulsbreddemoduleret
$I_{LIM}$	Strømgrænse
$I_{INV}$	Nominel udgangsstrøm for vekselretter
O/MIN	Omdrejninger pr. minut
Regen	Regenerative klemmer
$n_s$	Synkron motorhastighed
$T_{LIM}$	Momentgrænse
$I_{VLT,MAKS}$	Maksimal udgangsstrøm
$I_{VLT,N}$	Den nominelle udgangsstrøm leveret af frekvensomformeren

Tabel 9.1 Symboler og forkortelser

#### Konventioner

Opstillinger med tal angiver procedurer.

Opstillinger med punkttegn angiver andre oplysninger og beskrivelser af illustrationer.

Tekst med skråskrift angiver

- krydsreferencer
- links
- parameternavne

### 9.2 Parametermenustruktur

0-0*	Betjening/display	1-10	Motorkonstruktion	1-91	Ekstern motorventilator	4-50	Advarsel, strøm lav	5-80	AHF Cap Recconnect Delay
0-0*	Basindstillinger	1-1*	VVplus PM	1-93	Termistorfikilde	4-51	Advarsel, strøm høj	5-9*	Busstyret
0-01	Sprog	1-14	Dæmpningsforstærkningsfaktor	2-*	Bremser	4-52	Advarsel, hastighed lav	5-90	Digital & relæbusstyring
0-02	Motorhastighedsenhed	1-15	Low Speed Filter Time Const.	2-0*	DC-bremse	4-53	Advarsel, hastighed høj	5-93	Pulsudgang #27, busstyring
0-03	Regionale indstillinger	1-16	High Speed Filter Time Const.	2-00	DC-holde-/forvarmn.strom	4-54	Advarsel, reference lav	5-94	Pulsudgang #27, timeout forudind-
0-04	Driftstand ved start	1-17	Voltage filter time const.	2-01	DC-bremsestrøm	4-55	Advarsel, reference høj	5-95	stillet
0-05	Lokalfunkt.enh.	1-2*	Motordata	2-02	DC-bremseholdetid	4-56	Advarsel, feedback lav	5-95	Pulsudgang #29, busstyring
0-1*	Driftopsætning	1-20	Motorfakt. [kW]	2-03	DC-bremseholdetid	4-57	Advarsel, feedback høj	5-96	Pulsudgang #29, timeout forudind-
0-10	Aktiv opsætning	1-21	Motoreffekt [HK]	2-04	DC-bremseindkoblingshast. [Hz]	4-58	Manglende motorfosafunktion	5-97	stillet
0-11	Prog. opsætning	1-22	Motorspænding	2-06	Parking Current	4-60	Hastighedsbypass	5-97	Puls-ud #X30/6 busstyring
0-12	Denne opsætning knyttet til	1-23	Motorfleks	2-07	Parking Time	4-61	Bypass-hastighed fra [O/MIN]	5-98	Puls-ud #X30/6 timeout_preset
0-13	Udlæsning; Sammenkædede opsætn.	1-24	Motorstrøm	2-1*	Bremseenergifunkt.	4-62	Bypass-hastighed til [O/MIN]	6-0*	Analog ind-/udgang
0-2*	LCP-display	1-25	Nominal motorhastighed	2-10	Bremsefunktion	4-63	Bypass-hastighed til [O/MIN]	6-00	Analog I/O-tilstand
0-20	Displaylinje 1,1, lille	1-26	Kont. nominelt momntormoment	2-16	AC-bremse maks. strøm	4-64	Halvaut. bypassopsætning.	6-01	Live zero, timeoutfunktion
0-21	Displaylinje 1,2, lille	1-29	Automatisk motortilpasning (AMA)	2-17	Overspændingsstyring	5-*	Digital ind-/udgang	6-02	Fire mode, Live zero, timeoutfunkt.
0-22	Displaylinje 1,3, lille	1-3*	Av. motordata	3-*	Reference / ramper	5-0*	Digital I/O-tilstand	6-1*	Analog indgang 53
0-23	Displaylinje 2, stor	1-30	Statormodstand (Rs)	3-0*	Referencgrænser	5-00	Digital I/O-tilstand	6-10	Klemme 53, lav spænding
0-24	Displaylinje 3, stor	1-31	Rotormodstand (Rr)	3-02	Minimumreference	5-01	Klemme 27, tilstand	6-11	Klemme 53, høj spænding
0-25	Min personlige menu	1-35	Hovedreaktans (Xh)	3-03	Maksimumreference	5-02	Klemme 29, tilstand	6-12	Klemme 53, lav strøm
0-3*	Tilpas. LCP-udlæs.	1-36	Jernabsmodstand (Rfe)	3-04	Referencfunktion	5-1*	Digitale indgange	6-13	Klemme 53, høj strøm
0-30	Enhed for tilpasset udlæsning	1-37	d-akseinduktans (Ld)	3-1*	Referencer	5-10	Klemme 18, digital indgang	6-14	Klemme 53, lav ref./feedb.-værdi
0-31	Tilpasset udlæs. min.værdi	1-39	Motorpoler	3-10	Preset-reference	5-11	Klemme 19, digital indgang	6-15	Klemme 53, høj ref./feedb.-værdi
0-32	Tilpasset udlæs. maks.værdi	1-40	Modelmotorkraft v. 1000 O/MIN	3-11	Jog-hastighed [Hz]	5-12	Klemme 27, digital indgang	6-16	Klemme 53, filtertdiskonstant
0-37	Displayrekst 1	1-46	Position Detection Gain	3-13	Referencetid	5-13	Klemme 29, digital indgang	6-17	Klemme 53, Live zero
0-38	Displayrekst 2	1-5*	Belast.-uafh. indst.	3-14	Preset relativ reference	5-14	Klemme 32, digital indgang	6-2*	Analog indgang 54
0-39	Displayrekst 3	1-50	Motormagnetisering ved stilstand	3-15	Reference 1-klide	5-15	Klemme 33, digital indgang	6-20	Klemme 54, lav spænding
0-40	[Hand on]-tast på LCP	1-51	Min. hast. v. normal magnet. [O/MIN]	3-16	Reference 2-klide	5-16	Klemme X30/2, digital indgang	6-21	Klemme 54, høj spænding
0-41	[Off]-tast på LCP	1-52	Min. hast. v. normal magnet. [Hz]	3-17	Reference 3-klide	5-17	Klemme X30/3, digital indgang	6-22	Klemme 54, lav strøm
0-42	[Auto on]-tast på LCP	1-58	Indk p rot mot testimpulsstr	3-19	Jog-hastighed [O/MIN]	5-18	Klemme X30/4, digital indgang	6-23	Klemme 54, høj strøm
0-43	[Reset]-tast på LCP	1-59	Indk på rot mot testimpulsfrek	3-4*	Rampe 1	5-19	Kl. 37 Sikker stands.	6-24	Klemme 54, lav ref./feedb.-værdi
0-5*	Kopier/Gem	1-6*	Belast.-afh. indstilling	3-41	Rampe 1, rampe-op-tid	5-3*	Digitale udgange	6-25	Klemme 54, høj ref./feedb.-værdi
0-50	LCP-kopi	1-60	Belastingskomp. ved lav hastighed	3-42	Rampe 1, rampe-ned-tid	5-30	Klemme 27, digital udgang	6-26	Klemme 54, filtertdiskonstant
0-51	Opsætningskopi	1-61	Belastingskomp. ved høj hast.	3-5*	Rampe 2	5-31	Klemme 29, digital udgang	6-27	Klemme 54, Live zero
0-6*	Adgangskode	1-62	Slipkompensering	3-51	Rampe 2, rampe-op-tid	5-32	Klem X30/6, digi ud (MCB 101)	6-3*	Analog indgang X30/11
0-60	Hovedmenu-adgangscode	1-63	Resonansdæmpning	3-52	Rampe 2, rampe-ned-tid	5-33	Klem X30/7 digi ud (MCB 101)	6-30	Klemme X30/11, lav spænding
0-61	Adgang til hovedmenu u/ adgangscode	1-64	Resonansdæmp.tidskonstant	3-8*	Andre ramper	5-4*	Relæer	6-31	Klemme X30/11, høj spænding
0-65	Pers. menu-adgangscode	1-65	Resonansdæmp.tidskonstant	3-80	Jog-rampetid	5-40	Funktionsrelæ	6-34	Kl. X30/11 lav ref./feedb.- værdi
0-66	Adgang til pers. menu u/ adgangscode	1-66	Min. strøm ved lav hastighed	3-81	Kvikstop rampetid	5-41	ON-forsinkelse, relæ	6-35	Kl. X30/11 høj ref./feedb.- værdi
0-7	Ur-indst.	1-7*	Startjusteringer	3-82	Opstartsrampe-op-tid	5-42	OFF-forsinkelse, relæ	6-36	Kl. X30/11, filtertdiskonstant
0-70	Indst. dato og tid	1-70	PM Start Mode	3-9*	Digitalt pot.-meter	5-5*	Pulsindgang	6-37	Kl. X30/11, Live zero
0-71	Datoformat	1-71	Startforsink.	3-90	Trinstørrelse	5-50	Kl. 29 lav frekvens	6-4*	Analog indgang X30/12
0-72	Tidsformat	1-72	Startfunktion	3-91	Rampetid	5-51	Kl. 29 høj frekvens	6-40	Klemme X30/12, lav spænding
0-74	Sommer tid start	1-73	Indkobling på roterende motor	3-92	Effektretablering	5-52	Kl. 29 lav ref./feedb.-værdi	6-41	Klemme X30/12, høj spænding
0-77	Sommer tid slut	1-74	Starthastighed [O/MIN]	3-93	Maksimumgrænse	5-53	Kl. 29 høj ref./feedb.-værdi	6-44	Kl. X30/12 lav ref./feedb.- værdi
0-81	Arbejdsdage	1-75	Starthastighed [Hz]	3-94	Minimumgrænse	5-54	Pulsfiltertdiskonstant #29	6-45	Kl. X30/12 høj ref./feedb.- værdi
0-82	Yderligere arbejdsdage	1-76	Startstrøm	3-95	Rampesforsinkelse	5-55	Kl. 33 lav frekvens	6-46	Kl. X30/12, filtertdiskonstant
0-83	Dato- og tidsudlæsning	1-77	Maks. hast. for kompr.-opstart [O/MIN]	4-*	Grænser/advvarier	5-56	Kl. 33 høj frekvens	6-47	Kl. X30/12, Live zero
1-1**	Last og motor	1-78	Maks. hast. for kompr.-opstart [Hz]	4-1*	Motorgrenser	5-57	Kl. 33 lav ref./feedb.-værdi	6-5*	Analog udgang 42
1-0*	Gen. indstillinger	1-79	Maks. tid til trip for compressorstart	4-10	Motorhastighedsretning	5-58	Kl. 33 høj ref./feedb.-værdi	6-50	Klemme 42, udgang
1-00	Konfigurations tilstand	1-8*	Stopjusteringer	4-11	Motorhastighed, lav grænse [O/MIN]	5-59	Pulsfiltertdiskonstant #33	6-51	Klemme 42, udg. min. skal.
1-03	Momentkarakteristikker	1-80	Funktion ved stop	4-12	Motorhastighed, lav grænse [Hz]	5-6*	Pulsudgang	6-52	Klemme 42, udg. maks. skal.
1-1*	Motorvalg	1-81	Min.-hast. for funktion v. stop [O/MIN]	4-13	Motorhastighed, høj grænse [O/MIN]	5-60	Klemme 27, pulsudgangsvariabel	6-53	Klemme 42, udgangsbusstyring
		1-82	Min.-hastighed for funktion ved stop [Hz]	4-14	Motorhastighed, høj grænse [Hz]	5-62	Klemme 29, pulsudgangsvariabel	6-54	Klemme 42, preset for udgangstimeout
		1-86	Kompr. min. hast. for trip [O/MIN]	4-16	Momentgrænse for motordrift	5-63	Pulsudgang, maks. frekv. #29	6-6*	Analog udgang X30/8
		1-87	Kompr. min. hast. for trip [Hz]	4-17	Strømgrænse for generatordrift	5-65	Pulsudgang, maks. frekv. #29	6-60	Klemme X30/8, udgang
		1-9*	Motortemperatur	4-18	Strømgrænse	5-66	Pulsudgang, maks. frekv. #29	6-61	Klemme X30/8, min. skalering
		1-90	Termisk motorbeskyttelse	4-19	Maks. udgangsfrekvens	5-68	Pulsudgang, maks. frekv. #X30/6	6-62	Klemme X30/8, maks. skalering
				4-5*	Just.-advvarier	5-8*	Koderudgang	6-63	Klemme X30/8, Udgangsbusstyring

6-64	Klemme X30/8, Preset for udg.-timeout	9-52	Fejltilstandstæller	12-95	Broadcast Storm Filter	14-59	Actual Number of Inverter Units	15-76	Option i port C1
<b>8-0*</b>	<b>Komm. og optioner</b>	9-53	Profibus-advarselssord	12-96	Port Config	<b>14-6*</b>	<b>Auto-derate.</b>	15-77	Port C1-optionens SW-version
8-01	Styretid	9-63	Faktisk baud rate	12-98	Grænsefl.-tællere	14-60	Funktion ved overtemperatur	<b>15-8*</b>	<b>Operating Data II</b>
8-02	Styrekilde	9-64	Apparatidentifikation	12-99	Medietællere	14-61	Funkt. ved vekselretteroverbel.	15-80	Fan Running Hours
8-03	Styre-timeout-tid	9-65	Profilnummer	<b>13-0*</b>	<b>Intelligent logik</b>	14-62	Vekselret. overbelast. deratingstrøm	15-81	Preset Fan Running Hours
8-04	Styretimeoutfunktion	9-67	Styreord 1	<b>13-0*</b>	<b>SLC-indstillinger</b>	<b>15-0*</b>	<b>Apparatinfo.</b>	<b>15-9*</b>	<b>Parameterinfo.</b>
8-05	Slut på timeout-funktion	9-68	Statusord 1	13-00	SL styreenh.-tilstand	<b>15-0*</b>	Driftsdata	15-92	Definerede parametre
8-06	Nulstil styre-timeout	9-70	Programmering Set-up	13-01	Starthændelse	15-00	Driftstimer	15-93	Modificerede parametre
8-07	Diagnosedøsløser	9-71	Profibus, gem dataværdier	13-02	Stophændelse	15-01	Kørte timer	15-99	Parameter, metadata
<b>8-1*</b>	<b>Styreinds.</b>	9-72	DO identifikation	13-03	Nulstil SLC	15-02	kWh-tæller	<b>16-0*</b>	<b>Datatilfældigheder</b>
8-10	Styreprofil	9-75	Definerede parametre (1)	13-10	<b>Sammenlignere</b>	15-03	Antal indkoblinger	<b>16-0*</b>	<b>Styrestatus</b>
8-13	Konfigurerbart statusord	9-80	Definerede parametre (2)	13-11	Sammenligner, operand	15-04	Antal overtemperaturer	16-01	Reference [enhed]
<b>8-3*</b>	<b>FC-portindstillinger</b>	9-81	Definerede parametre (3)	13-12	Sammenligner, operator	15-05	Antal overspændinger	16-02	Reference [%]
8-30	Protokol	9-82	Definerede parametre (4)	13-12	Sammenligner, værdi	15-06	Reset kWh-tæller	16-03	statusord
8-31	Adresse	9-83	Definerede parametre (5)	<b>13-2*</b>	<b>Timere</b>	15-07	Nulstil tæller for kørte timer	16-05	Vigtigste faktiske værdi [%]
8-32	Baud-hast.	9-84	Defin. parametre (5)	13-20	Timer for SL-styreenhed	15-08	Antal starter	16-09	Tilpas. udlæs.
8-33	Paritet/stop-bits	9-90	Ændrede parametre (1)	13-40	<b>Logikregler</b>	<b>15-1*</b>	<b>Datalogindstillinger</b>	<b>16-1*</b>	<b>Motorstatus</b>
8-36	Min. svartidsforsinkelse	9-91	Ændrede parametre (2)	13-40	Logisk regel, boolesk 1	15-10	Logging-kilde	16-10	Effekt [kW]
8-37	Maksimum forsinkelse mellem tegn	9-92	Ændrede parametre (3)	13-41	Logisk regel, operator 1	15-11	Logging-interval	16-11	Effekt [hp]
<b>8-4*</b>	<b>Av. protokolset</b>	9-93	Ændrede parametre (4)	13-42	Logisk regel, boolesk 2	15-12	Udløserhændelse	16-12	Motorspænding
8-40	Valg af telegram	9-94	Ændrede parametre (5)	13-43	Logisk regel, operator 2	15-13	Logging-tilstand	16-13	Frekvens
8-42	PCD-skrivekonfiguration	9-99	Profibus revisionstæller	13-44	Logisk regel, boolesk 3	15-14	Prøver for udløser	16-14	Motorstrøm
8-43	PCD-læsekonfiguration	<b>11-0*</b>	<b>LonWorks</b>	13-50	Tilstande	<b>15-2*</b>	<b>Baggrundsløb</b>	16-15	Frekvens [%]
8-45	BTM-transaktionskommando	11-2*	Lon-param.- adgang	13-51	SL styreenhed-hændelse	15-20	Baggrundsløb: Hændelse	16-16	Moment [Nm]
8-46	BTM-transaktionsstatus	11-21	Gem dataværdier	13-52	SL styreenh.-hændelse	15-21	Baggrundsløb: Værdi	16-17	Hastighed [O/MIN]
8-47	BTM-timeout	11-9*	AK-LonWorks	<b>14-0*</b>	<b>Specielle funkt.</b>	15-22	Baggrundsløb: Tid	16-18	Termisk motorbelastning
8-50	Vælg start	11-90	AK-netværksadresse	14-00	Vekselretterkobling	15-23	Baggrundsløb: Data og tid	16-22	Moment [%]
8-52	Vælg DC-bremse	11-91	AK-service-pin	14-01	Koblingsfrekvens	<b>15-3*</b>	<b>Alarm-log</b>	<b>16-3*</b>	<b>Apparatstatus</b>
8-53	Vælg start	11-98	Alarmtekst	14-03	Overmodulation	15-30	Alarm-log: Fejlkode	16-30	DC Link-spænding
8-54	Vælg reversering	11-99	Alarmstatus	14-03	PWM tilfældig	15-31	Alarm-log: Værdi	16-32	Bremseenergi / s
8-55	Vælg opsætning	<b>12-0*</b>	<b>Ethernet</b>	14-04	PWM tilfældig	15-32	Alarm-log: Klokkeslæt	16-33	Bremseenergi / 2 min
8-56	Vælg preset-reference	12-00	IP-indst.	14-1*	<b>Netforsyn. On/Off</b>	15-33	Alarm-log: Dato og klokkeslæt	16-34	Kølepl.-temp.
8-80	Busmedd.tæller	12-01	IP-adresse	14-10	Netfejlf	15-34	Alarm-log: Status	16-35	Termisk inverterbelastning
8-81	Busfejltæller	12-02	Subnet Mask	14-11	Netspænding ved netfejlf	15-35	Alarm-log: Alarmtekst	16-36	Vekselret. nom. strøm
8-82	Slavemedd.-tæller	12-03	Standardgateway	14-12	Funktion ved netubalance	<b>15-4*</b>	<b>Apparatident.</b>	16-37	Vekselret. maks. strøm
8-83	Slavefejltæller	12-04	DHCP-server	<b>14-2*</b>	<b>Nulstil funkt.</b>	15-40	FC-type	16-38	SL-styreenh., tilstand
<b>8-9*</b>	<b>Bus jog</b>	12-05	Lease Expires	14-20	Nulstillingstilstand	15-41	Effektuel	16-39	Styrekorttemp.
8-90	Bus-jog 1, hastighed	12-06	Navneservere	14-21	Automatisk genstarttid	15-42	Spænding	16-40	Logging-buffer fuld
8-91	Bus-jog 2, hastighed	12-07	Domænenavn	14-22	Driftstilstand	15-43	Softwareversion	16-41	Logging-buffer fuld
8-94	Busfeedback 1	12-08	Værtsnavn	14-23	Typekodeindstil.	15-44	Bestilt typekodestreng	16-49	Current Fault Source
8-95	Busfeedback 2	12-09	Physical Address	14-25	Trip-forsinkelse ved momenebegræns	15-45	Faktisk typekodestreng	<b>16-5*</b>	<b>Ref.&amp; feedb.</b>
8-96	Busfeedback 3	12-10	Ethernet Link Parameters	14-26	Tripforsinkelse ved vekselretterfejlf	15-46	Apparatbestillingsnummer	16-50	Ekstern reference
<b>9-0*</b>	<b>PROdrive</b>	12-11	Linkstatus	14-28	Produktionsindstillinger	15-47	Effektortbestillingsnr.	16-52	Feedback [enhed]
9-00	Sæt punkt	12-12	Linkhast.	14-29	Servicekode	15-48	LCP-id-nr.	16-53	Feedback [enhed]
9-07	Faktisk værdi	12-13	Linkhast.	<b>14-3*</b>	<b>Strømgrænsestyr.</b>	15-49	SW-id, styrekort	16-54	Digi pot-reference
9-15	PCD-skrivekonfiguration	12-14	Linkduplex	14-30	Strømgrænsestyr., prop.-forst.	15-50	SW-id, effektort	16-55	Feedback 1 [enhed]
9-18	Knudeadresse	12-80	FTP-server	14-31	Strømgrænsestyr., integr.-tid	15-51	Apparatserienummer	16-56	Feedback 2 [enhed]
9-22	Valg af telegram	12-81	HTTP-server	14-32	Current Lim Ctrl, Filter Time	15-53	Effektortserienr.	<b>16-6*</b>	<b>Indgange &amp; udgange</b>
9-27	Parameterredigering	12-82	SMTP-tjeneste	<b>14-4*</b>	<b>Energiopmåling</b>	15-60	Option monteret	16-60	Digital indgang
9-28	Parameterredigering	12-88	Transparent Socket Channel Port	14-40	VT-niveau	15-61	Optionens SW-version	16-61	Klemme 53, koblingsindstilling
9-28	Parameterredigering	12-89	Advanced Ethernet Services	14-41	Mindste magnetisering for AEO	15-62	Optionsbestillingsnr.	16-62	Analog indgang 53
9-44	Fejlmiddelstæller	12-90	Kabeldiagnostik	14-42	Mindste AEO-frekvens	15-63	Optionsserienr.	16-63	Klemme 54, koblingsindstilling
9-45	Fejlkode	12-91	Auto Cross Over	14-43	Motor-Cosphi	15-70	Option i port A	16-64	Analog indgang 54
9-47	Fejlnummer	12-92	IGMP-snooping	14-50	Miljø	15-71	Port A-optionens SW-version	16-65	Analog udgang 42 [mA]
		12-93	Kabelfejllængde	14-51	DC Link Compensation	15-72	Option i port B	16-66	Digital udgang [bin]
		12-94	Broadcast Storm Protection	14-52	Ventilatorstyring	15-73	Port B-optionens SW-version	16-67	Pulsindgang #29 [Hz]
				14-53	Ventloverv.	15-74	Option i port CO	16-68	Pulsindgang #33 [Hz]
				14-55	Udgangsfiltre	15-75	Port CO-optionens SW-version	16-69	Pulsudgang #27 [Hz]



16-70	Pulsudgang #29 [Hz]	20-32	Brugedef. kølemiddel A2	21-40	Ekst. 2 normal/inv. styring	22-75	Kort cyklusbeskyttelse	25-20	Neutral zone [enh.]
16-71	Relæudgang [bin]	20-33	Brugedefineret kølemiddel A3	21-41	Ekst. 2 proportionalforst.	22-76	Interval mellem starter	25-21	+zone [enhed]
16-72	Tæller A	20-4*	Termostat/pressostat	21-42	Ekst. 2 integr.tid	22-77	Min. køretid	25-22	-zone [enhed]
16-73	Tæller B	20-40	Termostat-/pressostatfunktion	21-43	Ekst. 2 differentieringstid	22-78	Tilslidesæt minimumkøretid	25-23	Konstansthast, neutr. zone [enh.]
16-75	Analog indg. X30/11	20-41	Udkobli.-værdi	21-44	Ekst. 2 diff.-forst.grænse	22-79	Tilslidesæt-værdi for min-køretid	25-24	+zoneforst.
16-76	Analog indg. X30/12	20-42	Indkobl.-værdi	21-5*	Udv. LS 3 ref./fb.	22-8*	Flow Compensation	25-25	-zoneforst.
16-77	Analog udgang X30/8 [mA]	20-7*	PID- <b>autooptim.</b>	21-50	Ekst. 3 ref./-feedbackkenhed	22-80	Flow-kompensering	25-26	++zoneforst.
16-8*	Fjeldbus- & FC-port	20-70	Lukket sløjfetype	21-51	Ekst. 3 min.-reference	22-81	Kvadratlinaer kurveapproksimering	25-27	- Zoneforst.
16-80	Fjeldbus, CTW 1	20-71	Just.tilsl.	21-52	Ekst. 3 maks.-reference	22-82	Beregning af arbejdspkt	25-3*	Koblingsfunktioner
16-82	Fjeldbus-REF- 1	20-72	PID-udgangsskift	21-53	Ekst. 3 referencetilsl.	22-83	Hast. v. No Flow [O/MIN]	25-30	Udkobl. ved No Flow
16-84	Komm.-optionsstatusord	20-73	Min. feedbackniveau	21-54	Ekst. 3 feedbackkilde	22-84	Hast. v. No Flow [Hz]	25-31	Koblingsfunkt.
16-85	FC-port, CTW 1	20-74	Maks. feedbackniveau	21-55	Ekst. 3 sætpkt	22-85	Hast. ved designpkt [O/MIN]	25-32	Koblingsfunkt.tid
16-86	FC-port, REF 1	20-79	PID- <b>autooptim.</b>	21-57	Ekst. 3 ref. [enhed]	22-86	Hast. ved designpkt [Hz]	25-33	Udkoblingsfunkt.
16-9*	Diagn.-udlæsninger	20-8*	PID-grundindst.	21-58	Ekst. 3 feedback [Enhed]	22-87	Tryk ved No Flow-hast.	25-34	Udkoblingsfunkt.tid
16-90	Alarjord	20-81	PID normal/inv. styring	21-59	Ekst. 3 udg. [%]	22-88	Tryk ved nominal hast.	25-4*	Koblingsindst.
16-91	Alarjord 2	20-82	PID-starthast. [O/MIN]	21-6*	Udv. LS 3 PID	22-89	Flow ved designpunkt	25-42	Koblingsgrænse
16-92	Advarselord 2	20-83	PID-starthast. [Hz]	21-60	Ekst. 3 normal/inverteret styring	22-90	Flow ved nom. hast.	25-43	Udkoblingsgrænse
16-93	Advarselord 2	20-84	På referencelængde	21-61	Ekst. 3 proportionalforst.	23-*	<b>Tidsbaserede funkt.</b>	25-44	Koblingshast.[O/MIN]
16-94	Udv. statusord	20-9*	PID-regulering	21-62	Ekst. 3 integr.tid	23-0*	TÆNDT-tid	25-45	Koblingshast. [Hz]
16-95	Ekst. statusord 2	20-91	PID-anti-windup	21-63	Ekst. 3 differentieringstid	23-00	TÆNDT-handling	25-46	Udkobl.hast. [O/MIN]
16-96	Vedligeh.ord	20-93	PID-proportionalforst.	21-64	Ekst. 3 diff.-forst.grænse	23-01	TÆNDT-handling	25-47	Udkoblingshast. [Hz]
18-*	<b>Info og udlæs.</b>	20-94	PID-integrationsstid	22-*	<b>Applicationsfunkt.</b>	23-02	SLUKKET-tid	25-8*	Status
18-0*	Vedligeh.log	20-95	PID-diff.-forst.grænse	22-00	Ekst. spærreforsinkelse	23-03	SLUKKET-handling	25-80	Kompressor Pack status
18-01	Vedligeh.-log: Del	20-96	PID-diff.-forst.grænse	22-2*	No Flow-det.	23-04	Hændelse	25-81	Kompressorstatus
18-02	Vedligeh.-log: Handling	21-*	Ekst. lukket sløjfe	22-20	Lav effekt-udt.	23-1*	Vedligeh.	25-82	Lead Compressor
18-03	Vedligeh.-log: Dato og tid	21-00	Lukket sløjfetype	22-21	Lav effekt-det.	23-10	Vedligeh.holdesdel	25-83	Relæstatus
18-1*	Fire mode log	21-01	Just.tilsl.	22-22	Det. af lav hast.	23-11	Vedligeh.handling	25-84	Kompr.-AKTIV-tid
18-10	Fire mode log: Hændelse	21-02	PID-udgangsskift	22-23	No Flow-funktion	23-12	Vedligeh.tidsramme	25-85	Relæsluttid
18-11	Fire mode log: Tid	21-03	Min. feedbackniveau	22-24	No Flow-forsink.	23-13	Vedligeh.tidsinterval	25-86	Nulstil relæetallere
18-12	Fire mode log: Dato og tid	21-04	Maks. feedbackniveau	22-26	Tør pumpe-funktion	23-14	Vedligeh.date og tid	25-87	Inverse Interlock
18-3*	Ind- og udgange	21-09	PID- <b>autooptim.</b>	22-27	Tør pumpeforst.	23-15	Nulstil vedligeh.ord	25-88	Kompressor kapacitet[%]
18-30	Analog indg. X42/1	21-1*	Udv. LS 1 ref./fb.	22-3*	No Flow-effektoptim.	23-16	Vedligeh.holdesrekst	25-90	Kompr.-spærring
18-31	Analog indg. X42/3	21-10	Ekst. 1 min.-feedbackkenhed	22-30	No-Flow effekt	23-5*	Energi-log	25-91	Manuel alterming
18-32	Analog indg. X42/5	21-11	Ekst. 1 min.-reference	22-31	Effektfaktor/faktor	23-50	Energi-log-opløsning	26-6*	Analog I/O-tilst.
18-33	Analog udg. X42/7 [V]	21-12	Ekst. 1 maks.-reference	22-32	Lav hast. [O/MIN]	23-51	Periodestart	26-0*	Analog I/O-tilst.
18-34	Analog udg. X42/9 [V]	21-13	Ekst. 1 referencetilsl.	22-33	Lav hast. [Hz]	23-53	Energi-log	26-00	Klemme X42/1, Tilstand
18-35	Analog udg. X42/11 [V]	21-14	Ekst. 1 feedbackkilde	22-34	Lav hast-effekt [kW]	23-54	Nulstil energilog	26-01	Klemme X42/3, Tilstand
20-*	<b>Frekomf. lukket sløjfe</b>	21-15	Ekst. 1 sætpunkt	22-35	Lav hast-effekt [HK]	23-6*	Udvikling	26-02	Klemme X42/5, Tilstand
20-0*	Feedback	21-17	Ekst. 1 Ref. [Enhed]	22-36	Høj hast. [O/MIN]	23-60	Tendensvar.	26-1*	Analog indg. X42/1
20-00	Feedback 1-kilde	21-18	Ekst. 1 feedback [enhed]	22-37	Høj hast. [Hz]	23-61	Kont. dateregistre	26-10	Klemme X42/1, Lav spænding
20-02	Feedback 1-tildeenhed	21-19	Ekst. 1 udg. [%]	22-38	Høj hast-effekt [kW]	23-62	Tidsbestemte dateregistre	26-11	Klemme X42/1, Høj spænding
20-03	Feedback 2-kilde	21-2*	Udv. LS 1 PID	22-39	Høj hast-effekt [HK]	23-63	Tidsperiode, start	26-14	Kl. X42/1, Lav ref./feedb.- værdi
20-04	Feedback 2-konvertering	21-20	Ekst. 1 normal/inv. styring	22-4*	Sleep mode	23-64	Tidsperiode, stop	26-15	Kl. X42/1, Høj ref./feedb.- værdi
20-05	Feedback 2-tildeenhed	21-21	Ekst. 1 proportionalforst.	22-40	Min. køretid	23-65	Min. registerværdi	26-16	Kl. X42/1, Filtertidskonstant
20-06	Feedback 3-kilde	21-22	Ekst. 1 integr.tid	22-41	Min. Sleep-tid	23-66	Nulst. kontin. dateregistre	26-17	Kl. X42/1, Live zero
20-07	Feedback 3-konvert.	21-23	Ekst. 1 differentieringstid	22-42	Wake up-hast. [O/MIN]	23-67	Nulstil tidsst. beh.data	26-2*	Analog indg. X42/3
20-08	Feedback 3-tildeenhed	21-24	Ekst. 1 diff.-forst.grænse	22-43	Wake up-hast. [Hz]	23-8*	Tilbagebetalingsstæller	26-20	Klemme X42/3, Lav spænding
20-1	Reference-/feedbackkenhed	21-30	Ekst. 2 ref./-feedbackkenhed	22-44	Wake-up-ref./fb-forskel	23-80	Effektreferecenefaktor	26-21	Klemme X42/3, Høj spænding
20-2*	Feedback og sætpkt.	21-31	Ekst. 2 min.-reference	22-45	Sætpunkt boost	23-81	Energipris	26-24	Kl. X42/3, Lav ref./feedb.- værdi
20-20	Feedbackfunktion	21-32	Ekst. 2 maks.-reference	22-46	Maks. boost-tid	23-82	Investering	26-25	Kl. X42/3, Høj ref./feedb.- værdi
20-21	Sætpunkt 1	21-33	Ekst. 2 referencetilsl.	22-50	Slut på kurve	23-83	Energi- <b>besp.</b>	26-26	Kl. X42/3, Filtertidskonstant
20-22	Sætpunkt 2	21-34	Ekst. 2 feedbackkilde	22-51	Slut på kurveforst.	23-84	Omkost.besp.	26-27	Kl. X42/3, Live zero
20-23	Sætpunkt 3	21-35	Ekst. 2 sætpkt	22-6*	Kilrebrudsregistrering	25-*	<b>Pack Controller</b>	26-3*	Analog indg. X42/5
20-25	Sætpunktstype	21-37	Ekst. 2 ref. [enhed]	22-60	Kilrebrudsregistrering	25-0*	Systemindst.	26-30	Klemme X42/5, Lav spænding
20-3*	Feedback av. konv.	21-38	Ekst. 2 feedback [Enhed]	22-61	Kilrebrudsmoment	25-04	Pack Controller	26-31	Klemme X42/5, Høj spænding
20-30	Kølemiddel	21-39	Ekst. 2 udg. [%]	22-62	Kilrebrudsforstærkelse	25-06	Antal kompr.	26-34	Kl. X42/3, Lav ref./feedb.- værdi
20-31	Brugedef. kølemiddel A1	21-4*	Udv. LS 2 PID	22-7*	Kort cyklusbeskyttelse	25-2*	Zoneindst.	26-35	Kl. X42/5, Høj ref./feedb.- værdi

26-37	Kl. X42/5, Live zero	31-03	Aktivering af test-tilstand
<b>26-4*</b>	<b>Analog udgang X42/7</b>	31-10	Bypass-statusord
26-40	Klemme X42/7 udgang	31-11	Bypass-driftstimer
26-41	Klemme X42/7, Min. skal.	31-19	Remote Bypass Activation
26-42	Klemme X42/7, Maks. skal.		
26-43	Klemme X42/7, Udgangsbussstyring		
26-44	Klemme X42/7, Preset for udg.-timeout		
<b>26-5*</b>	<b>Analog udgang X42/9</b>		
26-50	Klemme X42/9 udgang		
26-51	Klemme X42/9, Min. skal.		
26-52	Klemme X42/9, Maks. skal.		
26-53	Klemme X42/9, Udgangsbussstyring		
26-54	Klemme X42/9, Preset for udg.-timeout		
<b>26-6*</b>	<b>Analog udgang X42/11</b>		
26-60	Klemme X42/11 udgang		
26-61	Klemme X42/11, Min. skal.		
26-62	Klemme X42/11, Maks. skal.		
26-63	Klemme X42/11, Udgangsbussstyring		
26-64	Klemme X42/11, Preset for udg.-timeout		
<b>28-*</b>	<b>Kompressorfunktioner</b>		
<b>28-1*</b>	<b>Oil Return Management</b>		
28-10	Oil Return Management		
28-11	Low Speed Running Time		
28-12	Fixed Boost Interval		
28-13	Boost Duration		
<b>28-2*</b>	<b>Afladningstemp.-overvågning</b>		
28-20	Temperaturkilde		
28-21	Temperaturrenhed		
28-24	Advarselsniv.		
28-25	Advarselsbehandl.		
28-26	Nødsituationniv.		
28-27	Afladningstemperatur		
<b>28-7*</b>	<b>Dag-/natindstillinger</b>		
28-71	Dag-/natbusindikator		
28-72	Aktiver dag-/nat via Bus		
28-73	Nathævning		
28-74	Fald i nathast.		
28-75	Tilslidset ved fald i nathast.		
28-76	Night Speed Drop [Hz]		
<b>28-8*</b>	<b>P0-optimering</b>		
28-81	dp0-offset		
28-82	P0		
28-83	P0 Sætpkt		
28-84	P0 Reference		
28-85	P0 Minimumreference		
28-86	P0 Maksimumreference		
28-87	Most Loaded Controller		
<b>28-9*</b>	<b>Injection Control</b>		
28-90	Injection On		
28-91	Forsinket kompr.-opstart		
<b>30-*</b>	<b>Special Features</b>		
<b>30-2*</b>	<b>Adv. Start Adjust</b>		
30-22	Locked Rotor Protection		
30-23	Locked Rotor Detection Time [s]		
<b>31-*</b>	<b>Bypass-option</b>		
31-00	Bypass-tilstand		
31-01	Bypass-starttidsforsink.		
31-02	Bypass-trip-tidsforsink.		

## Indeks

## Å

Åben sløjfe..... 19

## A

AC-bølgeform..... 6

AC-indgang..... 6, 16

Advarsler..... 35

AEO..... 27

Afbrydere..... 20, 56

Afbryderkontakt..... 21

Afladningstid..... 7

Afstand for køling..... 20

Alarmer..... 35

Alarmlog..... 23

AMA..... 27, 33, 37, 40

Analog indgang..... 17, 36

Analog udgang..... 17

Analogt signal..... 36

Auto on..... 23, 28

Auto On..... 33, 35

Auto-nulstilling..... 22

## B

Bagplade..... 10

Betjeningstast..... 22

Bortskaffelsesinstruktion..... 6

Bremsemodstand..... 36

Bremsestyring..... 37

## C

Certificeringer..... 6

## D

DC-link..... 36

DC-strøm..... 6, 12, 34

Digital indgang..... 18, 34, 37

Driftskommando..... 28

## E

Effektfaktor..... 6, 20

Eksploderet tegning..... 4

Ekstern sikring..... 18

Eksterne kommandoer..... 6, 35

Eksterne styreenheder..... 3

Ekstraudstyr..... 16, 18, 20, 21

Elektrisk forstyrrelse..... 12

EMC..... 12

EMC -FORSTYRRELSE..... 14

## F

Fabriksindstilling..... 24

Fasetab..... 36

Feedback..... 19, 20, 34, 39, 41

Fejllog..... 23

Fjernkommandoer..... 3

Fjernreference..... 34

Flere frekvensomformere..... 12

Flydende delta..... 16

Forkortelser..... 63

Forsyningsspænding..... 16, 17, 21, 39

## G

Godkendelser..... 6

## H

Hand On..... 23

Harmoniske svingninger..... 6

Hastighedsreference..... 19, 28, 33

Højspænding..... 7, 21, 33

Hovedmenu..... 23

## I

IEC 61800-3..... 16

Indgang afbryd..... 16

Indgangsklemme..... 16, 19, 21, 36

Indgangssignal..... 19

Indgangsspænding..... 21

Indgangsstrøm..... 16

Indgangsstrømledninger..... 20

Initialisering..... 24

Isoleret netforsyning..... 16

Isolering mod forstyrrelser..... 20

## J

Jordet delta..... 16

Jording..... 15, 16, 20, 21

Jordledning..... 12

Jordtilslutning..... 20

Jumper..... 18

**K**

Kabelføring.....	20
Klemme 53.....	19
Klemme 54.....	19
Køleplade.....	39
Køling.....	10
Kommunikationsoption.....	39
Kontakt.....	19
Konventioner.....	63
Kortslutning.....	38
Krav til afstand.....	10
Kvalificeret personale.....	7
Kvikmenu.....	22, 23

**L**

Lækstrøm.....	8, 12
LCP-betjeningspanel (LCP).....	22
Ledningsdiagram.....	13
Ledningsstørrelse.....	12
Ledningsstørrelser.....	15
Løft.....	10
Lokal betjening.....	22, 23, 33
Lukket sløjfe.....	19

**M**

Mål.....	62
Manuel initialisering.....	24
MCT 10.....	17, 22
Mellemkreds.....	36
Menustruktur.....	23
Menutast.....	22, 23
Modbus RTU.....	19
Moment.....	37
Momentgrænse.....	43
Momentkarakteristikker.....	51
Montering.....	10, 18, 19, 20
Monteringsmiljøer.....	9
Motorbeskyttelse.....	3
Motordata.....	26, 27, 37, 40, 43
Motoreffekt.....	12, 22, 40
Motorens omdrejningsretning.....	28
Motorhastighed.....	25
Motorkabel.....	12
Motorkabler.....	14, 15, 0, 20
Motorstatus.....	3

Motorstrøm.....	6, 22, 27, 40
Motorudgang.....	51

**N**

Navigationstast.....	22, 23, 25
Navigationstaster.....	33
Netforsyning.....	6, 12, 14, 16, 20, 21, 35, 42
Netspænding.....	6, 16, 22, 33
Nominel effekt.....	62
Nulstil.....	22, 23, 24, 35, 37, 40, 41

**O**

Opbevaring.....	9
Opsætning.....	23, 28
Opstart.....	24
Overophedning.....	37
Overspænding.....	34, 44
Overstrømsbeskyttelse.....	12
Overtemperatur.....	37

**P**

PM-motor.....	26
Potentialeudligning.....	12
Programmering.....	18, 22, 23, 36

**R**

Rampe ned-tid.....	44
Rampetid op-tid.....	43
Reference.....	22, 29, 33, 34
RFI-filter.....	16
RMS-strøm.....	6
Rør.....	20
RS-485 seriel kommunikation.....	19
Rystelse.....	9

**S**

Sætpunkt.....	34
Safe Torque Off.....	19
Seriel kommunikation.....	17, 23, 33, 34, 35
Service.....	33
Sikring.....	12, 39
Sikringer.....	20, 42, 56
Skærmet kabel.....	14, 20
Sleep mode.....	35
Spændingsniveau.....	52
Spændingsubalance.....	36

Specifikationer.....	19
Startbetingelser.....	34
Statustilstand.....	33
Strømgrænse.....	43
Strømklassificering.....	37
Strømtilslutning.....	12
Styreklemme.....	23, 25
Styreklemmer.....	33, 35
Styrekort.....	36
Styrekort, seriel kommunikation via USB.....	55
Styreledninger.....	12, 14, 18, 20
Styreledningsføring for termistor.....	16
Styreordstimeout.....	38
Styresignal.....	33
Switchfrekvens.....	34
Symboler.....	63
Systemfeedback.....	3
<b>T</b>	
Termisk beskyttelse.....	6
Termistor.....	16
Tilsluttet anvendelse.....	3
Tilspænding af klemmer.....	56
Transientbeskyttelse.....	6
Triplås.....	35
Tripper.....	35
Typeskilt.....	9
<b>U</b>	
Udgangsklemme.....	21
Udgangsstrøm.....	33, 37
Udgangsstrømledninger.....	20
Utilsluttet start.....	7, 21
<b>V</b>	
Vægt.....	62
Vedligeholdelse.....	33
Vibrationer.....	9
Vindmølleeffekt.....	8
VVCplus.....	26
<b>Y</b>	
Yderligere ressourcer.....	3







[www.danfoss.com/drives](http://www.danfoss.com/drives)

.....  
Danfoss påtager sig intet ansvar for mulige fejl i kataloger, brochurer og andet trykt materiale. Danfoss forbeholder sig ret til uden forudgående varsel at foretage ændringer i sine produkter, herunder i produkter, som allerede er i ordre, såfremt dette kan ske uden at ændre allerede aftalte specifikationer. Alle varemærker i dette materiale tilhører de respektive virksomheder. Danfoss og Danfoss-logoet er varemærker tilhørende Danfoss A/S. Alle rettigheder forbeholdes.  
.....

Danfoss A/S  
Ulsnaes 1  
DK-6300 Graasten  
[www.danfoss.com/drives](http://www.danfoss.com/drives)

