

## Inhoud

<b>1 Inleiding</b>	3
Copyright, beperking van aansprakelijkheid en wijzigingsrecht	3
<b>2 Veiligheid</b>	9
Hoogspanningswaarschuwing	9
Voordat u begint met reparatiewerkzaamheden	11
Speciale omstandigheden	11
Een onbedoelde start vermijden	12
Veilige stop van de frequentieomvormer	13
IT-net	14
<b>3 Mechanische installatie</b>	15
Voordat u start	15
Mechanische afmetingen	17
<b>4 Elektrische installatie</b>	21
Aansluiten	21
Elektrische installatie en stuurkabels	22
Overzicht netbekabeling	27
Motorbedradingsoverzicht	34
DC-busaansluiting	39
Aansluitingsoptie remweerstand/-kabel	40
Aansluiting relais	41
De motor en draairichting testen	45
<b>5 Inbedrijfstelling en toepassingsvoorbeelden</b>	51
Inbedrijfstelling	51
Modus Snelmenu	51
Tips en trucs	56
Toepassingsvoorbeelden	58
Start/Stop	58
Pulsstart/stop	58
Automatische aanpassing motorgegevens (AMA)	59
<b>6 Bediening van de frequentieomvormer</b>	61
Bediening van het grafische LCP (GLCP)	61
Bediening van het numerieke LCP (NLCP)	66
<b>7 De frequentieomvormer programmeren</b>	69
Programmeren	69
Functiesetups	69
Veelgebruikte parameters – toelichting	75

0-** Bediening/display	124
1-** Belasting & motor	125
2-** Remmen	125
3-** Ref./Ramp.	126
4-** Begr./waarsch.	126
5-** Digitaal In/Uit	127
6-** AnalooG In/Uit	128
8-** Communicatie en opties	129
9-** Profibus	130
10-** CAN-veldbus	130
11-** LonWorks	131
13-** Smart Logic	131
14-** Speciale functies	132
15-** Geg. omvormer	133
16-** Data-uitlezingen	134
18-** Info & uitlez.	135
20-** Omvormer met terugkoppeling	136
21-** Uitgebr. met terugk.	137
22-** Toepassingsfuncties	138
23-** Tijdgebonden functies	139
24-** Toepassingsfuncties 2	140
25-** Cascaderegelaar	141
26-** Analoge I/O-optie MCB 109	142
<b>8 Problemen verhelpen</b>	<b>143</b>
Alarmen en waarschuwingen	143
Foutmeldingen	147
Akoestische ruis of trillingen	153
<b>9 Specificaties</b>	<b>155</b>
Algemene specificaties	155
Speciale omstandigheden	164
<b>Trefwoordenregister</b>	<b>166</b>

**1 Inleiding****1**

# VLT HVAC Drive FC 100-serie Softwareversie: 3.3.x



Deze handleiding kan worden gebruikt voor alle VLT HVAC Drive frequentieomvormers met softwareversie 3.3.x.  
Het actuele softwareversienummer is uit te lezen via  
Par. 15-43 *Softwareversie*.

### 1.1.1 Copyright, beperking van aansprakelijkheid en wijzigingsrecht

Deze publicatie bevat informatie die eigendom is van Danfoss. Door acceptatie en gebruik van deze handleiding stemt de gebruiker ermee in dat de informatie in dit document enkel zal worden aangewend voor het gebruik van de apparatuur van Danfoss of apparatuur van andere leveranciers op voorwaarde dat deze apparatuur bestemd is voor gebruik in combinatie met Danfoss-apparatuur door middel van seriële communicatie. Deze publicatie is beschermd op basis van de auteurswetten van Denemarken en de meeste andere landen.

Danfoss kan niet garanderen dat een softwareprogramma dat is ontworpen volgens de richtlijnen in deze handleiding goed zal functioneren in iedere fysieke, hardware- of softwareomgeving.

Hoewel Danfoss de informatie in deze handleiding heeft getest en gecontroleerd, houdt dit geen verklaring of waarborg in met betrekking tot deze documentatie, hetzij impliciet of expliciet, betreffende de juistheid, volledigheid, betrouwbaarheid of geschiktheid voor een specifiek doel.

In geen enkel geval zal Danfoss aansprakelijkheid aanvaarden voor directe, indirecte, speciale, incidentele of vervolgschade die voortvloeit uit het gebruik, of het niet kunnen gebruiken, van informatie in deze handleiding, zelfs niet als is gewaarschuwd voor de mogelijkheid van dergelijke schade. Danfoss kan niet aansprakelijk worden gesteld voor enige kosten, met inbegrip van, maar niet beperkt tot kosten als gevolg van verlies aan winst of inkomsten, verlies of beschadiging van apparatuur, verlies van computerprogramma's, verlies van data, de kosten om deze te vervangen, of claims van derden.

Danfoss behoudt zich het recht voor om deze publicatie op ieder moment te herzien en de inhoud te wijzigen zonder nadere kennisgeving of enige verplichting om eerdere of huidige gebruikers te informeren over dergelijke aanpassingen of wijzigingen.

## 1

**1.1.2 Beschikbare publicaties voor VLT HVAC Drive**

- De Bedieningshandleiding MG.11.Ax.yy bevat de benodigde informatie voor het installeren en in bedrijf stellen van de frequentieomvormeromvormer.
- Bedieningshandleiding VLT HVAC Drive High Power, MG.11.Fx.yy
- De Design Guide MG.11.Bx.yy bevat alle technische informatie over de frequentieomvormeromvormer, het ontwerpen van installaties en mogelijke toepassingen.
- De Programmeerhandleiding MG.11.Cx.yy geeft informatie over het programmeren en bevat een uitgebreide beschrijving van de parameters.
- Montage-instructie, Analoge I/O-optie MCB 109, MI.38.Bx.yy
- Toepassingsnotitie voor temperatuurreductie, MN.11.Ax.yy
- MCT 10 setup-software voor de pcDCT 10 besturingssoftware voor de pc, MG.10.Ax.yy, stelt de gebruiker in staat om de frequentieomvormeromvormer te configureren met behulp van een pc-omgeving gebaseerd op Windows™.
- Voor Danfoss VLT® Energy Box-software gaat u naar [www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions](http://www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions) [www.gielectrical.com/drives](http://www.gielectrical.com/drives) [www.trane.com/vfd](http://www.trane.com/vfd) en selecteert u vervolgens PC Software Download.
- VLT HVAC Drive Drive-toepassingen, MG.11.Tx.yy
- Bedieningshandleiding VLT HVAC Drive Profibus, MG.33.Cx.yy
- Bedieningshandleiding VLT HVAC Drive DeviceNet, MG.33.Dx.yy
- Bedieningshandleiding VLT HVAC Drive BACnet, MG.11.Dx.yy
- Bedieningshandleiding VLT HVAC Drive LonWorks, MG.11.Ex.yy
- Bedieningshandleiding VLT HVAC Drive Metasys, MG.11.Gx.yy
- Bedieningshandleiding VLT HVAC Drive FLN, MG.11.Zx.yy
- Design Guide voor uitgangsfiler, MG.90.Nx.yy
- Design Guide voor remweerstand, MG.90.Ox.yy

x = versienummer

yy = taalcode

De Technische publicaties van Danfoss zijn beschikbaar in gedrukte vorm bij een verkoopkantoor van Danfoss bij u in de buurt of online via [www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/Documentations/Technical+Documentation.htm](http://www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/Documentations/Technical+Documentation.htm)

## 1.1.3 Afkortingen en standaarden

Afkortingen:	Termen:	SI-eenheden:	I-P-eenheden:
a	Acceleratie	m/s <sup>2</sup>	ft/s <sup>2</sup>
AWG	American Wire Gauge		
Auto Tune	Automatische aanpassing motorgegevens		
°C	Graden Celsius		
I	Stroom	A	Amp
I <sub>LIM</sub>	Stroomgrens		
Joule	Energie	J = N•m	ft-lb, Btu
°F	Graden Fahrenheit		
FC	Frequentieomvormer		
f	Frequentie	Hz	Hz
kHz	Kilohertz	kHz	kHz
LCP	Lokaal bedieningspaneel		
mA	Milliampère		
ms	Milliseconde		
min	Minuut		
MCT	Motion Control Tool		
M-TYPE	Afhankelijk van de motor		
Nm	Newtonmeter		in-lbs
I <sub>M,N</sub>	Nominale motorstroom		
f <sub>M,N</sub>	Nominale motorfrequentie		
P <sub>M,N</sub>	Nominaal motorvermogen		
U <sub>M,N</sub>	Nominale motorspanning		
par.	Parameter		
PELV	Protective Extra Low Voltage		
Watt	Vermogen	W	Btu/u, pk
Pascal	Druk	Pa = N/m <sup>2</sup>	psi, psf, ft water
I <sub>INV</sub>	Nominale uitgangsstroom van de inverter		
tpm	Toeren per minuut		
SR	Afhankelijk van grootte		
T	Temperatuur	C	F
t	Tijd	s	s, u
T <sub>LIM</sub>	Koppelbegrenzing		
U	Spanning	V	V

Tabel 1.1: Tabel met afkortingen en standaarden

### 1.1.4 Identificatie frequentieomvormer

1

Hieronder staat een voorbeeld van een identificatielabel. Dit label bevindt zich op de frequentieomvormer en geeft het type en de aanwezige opties aan. Zie onderstaande tabel voor informatie over het interpreteren van de typecodereeks (T/C).



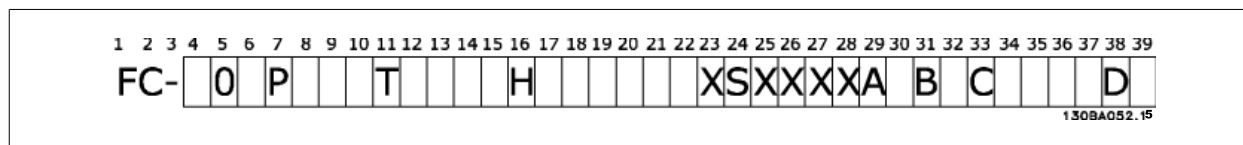
Afbeelding 1.1: Dit voorbeeld laat een identificatielabel zien.



**NB!**

Zorg ervoor dat u het T/C-nummer (typecode) en het serienummer bij de hand hebt als u contact opneemt met Danfoss.

### 1.1.5 Typecodereeks laag en middelhoog vermogen



Beschrijving	Pos.	Mogelijke keuze
Productgroep & FC-serie	1-6	FC 102
Vermogensklasse	8-10	1,1-90 kW (P1K1-P90K)
Aantal fasen	11	Drie fasen (T)
Netspanning	11-12	T2: 200-240 V AC T4: 380-480 VA C T6: 525-600 V AC
Behuizing	13-15	E20: IP 20 E21: IP 21/NEMA type 1 E55: IP 55/NEMA type 12 E66: IP 66 P21: IP 21/NEMA type 1 met achterwand P55: IP 55/NEMA type 12 met achterwand
RFI-filter	16-17	H1: RFI-filter, klasse A1/B H2: RFI-filter, klasse A2 H3: RFI-filter A1/B (beperkte kabellengte) Hx: geen RFI-filter
Rem	18	X: zonder remchopper B: inclusief remchopper T: Veilige stop U: Veilige stop + rem
Display	19	G: grafisch lokaal bedieningspaneel (GLCP) N: numeriek lokaal bedieningspaneel (NLCP) X: geen lokaal bedieningspaneel
Coating printplaat	20	X: ongecoate printplaat C: gecoate printplaat
Netvoedingsoptie	21	X: geen werkschakelaar en loadsharing 1: met werkschakelaar (alleen IP 55) 8: werkschakelaar en loadsharing D: loadsharing Zie hoofdstuk 8 voor de maximale kabelgroottes.
Aanpassing	22	X: standaard 0: Europese/metrische schroefdraad in kabelingen
Aanpassing	23	Gereserveerd
Software, versie	24-27	Actuele software
Software, taal	28	
A-opties	29-30	AX: geen opties A0: MCA 101 Profibus DP V1 A4: MCA 104 DeviceNet AG: MCA 108 Lonworks AJ: MCA 109 BACnet gateway
B-opties	31-32	BX: geen optie BK: MCB 101 algemene I/O-optie BP: MCB 105 relaisoptie BO: MCB 109 Analoge I/O-optie
C0-opties MCO	33-34	CX: geen opties
C1-opties	35	X: geen opties
Software voor C-optie	36-37	XX: standaardsoftware
D-opties	38-39	DX: geen optie D0: DC-backup

Tabel 1.2: Beschrijving typecode

De diverse opties en accessoires worden verder beschreven in de VLT HVAC Drive *Design Guide*, MG.11.Bx.yy.

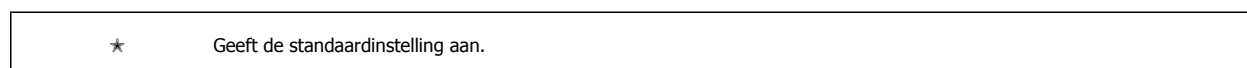
2



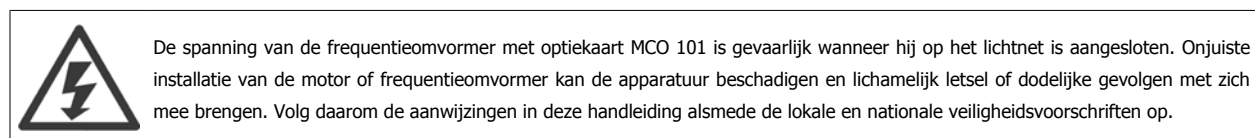
## 2 Veiligheid

### 2.1.1 Symbolen

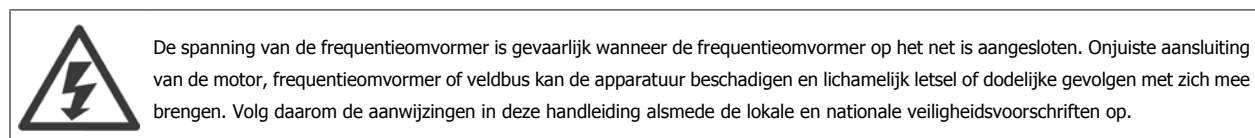
Symbolen die worden gebruikt in deze handleiding:



### 2.1.2 Hoogspanningswaarschuwing



### 2.1.3 Opmerking in verband met veiligheid



#### Veiligheidsvoorschriften

1. De frequentieomvormer moet worden afgeschakeld van de netvoeding als reparatiewerkzaamheden moeten worden uitgevoerd. Controleer of de netvoeding is afgeschakeld en of er genoeg tijd is verstreken alvorens de motor- en netstekkers te verwijderen.
2. De toets [Stop/Reset] op het LCP van de frequentieomvormer schakelt de netvoeding niet af en mag daarom niet als veiligheidsschakelaar worden gebruikt.
3. De apparatuur moet correct zijn geaard, de gebruiker moet beschermd zijn tegen voedingsspanning en de motor moet beveiligd zijn tegen overbelasting overeenkomstig de geldende nationale en lokale voorschriften.
4. De aardlekstromen zijn hoger dan 3,5 mA.
5. De beveiliging tegen overbelasting van de motor is in te stellen via Par. 1-90 *Therm. motorbeveiliging*. Als deze functie is vereist, moet Par. 1-90 *Therm. motorbeveiliging* worden ingesteld op *ETR-uitsch.* of *ETR-waarsch.* NB De functie wordt geïnitieerd bij 1,16 x nominale

motorstroom en nominale motorfrequentie. Voor de Noord-Amerikaanse markt: Voor de Noord-Amerikaanse markt: de functies van de ETR bieden bescherming volgens klasse 20 tegen overbelasting van de motor conform NEC.

6. Verwijder in geen geval de stekkers naar de motor en netvoeding terwijl de frequentieomvormer is aangesloten op het net. Controleer of de netvoeding is afgeschakeld en of er genoeg tijd is verstreken alvorens de motor- en netstekkers te verwijderen.
7. Houd er rekening mee dat de frequentieomvormer meer spanningsingangen heeft dan enkel L1, L2 en L3 wanneer loadsharing (koppeling van de DC-tussenkring) en een externe 24 V DC zijn geïnstalleerd. Controleer of alle spanningsingangen zijn afgeschakeld en de vereiste tijd is verstreken voordat wordt begonnen met de reparatiewerkzaamheden.

2

### Installatie op grote hoogtes



Installatie op grote hoogte:

380-500 V, behuizing A, B en C: voor hoogtes boven 2000 m dient u contact op te nemen met Danfoss in verband met PELV.

380-500 V, behuizing D, E en F: voor hoogtes boven 3000 m dient u contact op te nemen met Danfoss in verband met PELV.

525-690 V: voor hoogtes boven 2000 m dient u contact op te nemen met Danfoss in verband met PELV.



### Waarschuwing tegen onbedoelde start

1. Terwijl de frequentieomvormer op het net is aangesloten, kan de motor worden gestopt via digitale commando's, buscommando's, referenties of lokale stop. Deze stopfuncties zijn niet toereikend als een onbedoelde start moet worden voorkomen in verband met de persoonlijke veiligheid.
2. De motor kan starten terwijl de parameters worden gewijzigd. Activeer daarom altijd de [Stop/Reset]-toets; vervolgens kunnen de gegevens worden gewijzigd.
3. Een gestopte motor kan starten wanneer een storing optreedt in de elektronica van de frequentieomvormer als gevolg van een tijdelijke overbelasting, een storing in de netvoeding of een foutieve motoraansluiting.



Het aanraken van elektrische onderdelen kan fatale gevolgen hebben – zelfs nadat de apparatuur is afgeschakeld van het net.

Verzekert u er ook van dat de andere spanningsingangen, zoals de externe 24 V DC, loadsharing (koppeling van de DC-tussenkring) en de motoraansluiting voor kinetische backup, zijn afgeschakeld. Zie de Bedieningshandleiding voor meer veiligheidsinstructies.



Op de DC-tussenkringcondensatoren van de frequentieomvormer blijft spanning staan, ook nadat de spanning is afgeschakeld. Om mogelijke elektrische schokken te voorkomen, moet de frequentieomvormer van het net worden afgeschakeld voordat onderhoudswerkzaamheden worden uitgevoerd. Houd rekening met de onderstaande wachttijd voordat u onderhoudswerkzaamheden aan de frequentieomvormer uitvoert.

Spanning (V)	Min. wachttijd (minuten)				
	4	15	20	30	40
200 - 240	1,1-3,7 kW	5,5-45 kW			
380 - 480	1,1-7,5 kW	11-90 kW	110-250 kW		315-1000 kW
525 - 600	1,1-7,5 kW	11-90 kW			
525 - 690		11-90 kW	45-400 kW	450-1400 kW	

Houd er rekening mee dat er hoge spanningen op de DC-tussenkring kunnen staan, zelfs wanneer alle LED's uit zijn.

## 2.1.4 Voordat u begint met reparatiewerkzaamheden

1. Schakel de frequentieomvormer af van het net.
2. Schakel de DC-aansluitklemmen 88 en 89 af.
3. Houd rekening met de wachttijd die in de sectie Algemene waarschuwing staat vermeld.
4. Verwijder de motorkabel.

2

## 2.1.5 Speciale omstandigheden

### Elektrische klasse:

De klasseaanduiding op het motortypeplaatje van de frequentieomvormer is gebaseerd op een standaard 3-fasenetvoeding, binnen het aangegeven spannings-, stroom- en temperatuurbereik, die gewoonlijk zal worden gebruikt voor de meeste toepassingen.

De frequentieomvormer ondersteunt ook andere, specifieke toepassingen, maar deze zijn van invloed op de elektrische klasse van de frequentieomvormer. Speciale omstandigheden die van invloed zijn op de elektrische klasse zijn onder andere:

- Eenfasetoepassingen
- Toepassingen voor hoge temperaturen waarbij een reductie van de elektrische klasse noodzakelijk is
- Toepassing voor scheepsinstallaties met veeleisender omgevingscondities

Andere toepassingen kunnen ook van invloed zijn op de elektrische klasse.

Raadpleeg de relevante secties in deze bedieningshandleiding en in de *VLT HVAC Drive Design Guide*, MG.11.Bx.yy voor informatie over elektrische klassen.

### Installatievereisten:

De algehele elektrische veiligheid van de frequentieomvormer vereist speciale installatieoverwegingen ten aanzien van:

- Zekeringen en stroomonderbrekers voor beveiliging tegen overstroom en kortsluiting
- Selectie van voedingskabels (net, motor, rem, loadsharing en relais)
- Netwerkconfiguratie (driehoekschakeling met één zijde geaard, IT, TN enz.)
- Veiligheid van poorten met lage spanning (PELV-condities)

Raadpleeg de betreffende secties in de *VLT HVAC Drive Design Guide* voor informatie over de installatievereisten.

## 2.1.6 Installatie op grote hoogtes (PELV)



Gevaarlijke spanning!

Voor hoogtes boven 2000 m dient u contact op te nemen met Danfoss in verband met PELV.

### Een onbedoelde start voorkomen

Wanneer de frequentieomvormer op het net is aangesloten, kan de motor worden gestart/gestopt via digitale commando's, buscommando's, referenties of via het LCP.

- Schakel de frequentieomvormer altijd af van het net wanneer een onbedoelde start moet worden vermeden vanwege de persoonlijke veiligheid.
- Om een onbedoelde start te vermijden, dient u altijd de [Off]-toets te activeren voordat u parameters wijzigt.
- Als gevolg van een elektronische fout, een tijdelijke overbelasting, een storing in de netvoeding of een verbroken motoraansluiting kan een gestopte motor starten, tenzij klem 37 is uitgeschakeld.

Het niet opvolgen van de aanbevelingen kan leiden tot ernstig of dodelijk letsel.

### 2.1.7 Een onbedoelde start vermijden



Wanneer de frequentieomvormer op het net is aangesloten, kan de motor worden gestart/gestopt via digitale commando's, buscommando's, referenties of via het lokale bedieningspaneel van de omvormer.


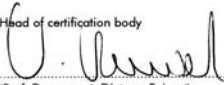
- Schakel de frequentieomvormer altijd af van het net wanneer een onbedoelde start moet worden vermeden vanwege de persoonlijke veiligheid.
- Om een onbedoelde start te vermijden, dient u altijd de [Off]-toets te activeren voordat u parameters wijzigt.
- Als gevolg van een elektronische fout, een tijdelijke overbelasting, een storing in de netvoeding of een verbroken motoraansluiting kan een gestopte motor starten, tenzij klem 37 is uitgeschakeld.

## 2.1.8 Veilige stop van de frequentieomvormer

Bij versies die zijn uitgerust met ingangsklem 37 voor de functie Veilige stop kan de frequentieomvormer de veiligheidsfunctie *Veilige uitschakeling van het koppel* (zoals gedefinieerd in IEC 61800-5-2) of *Stopcategorie 0* (zoals gedefinieerd in EN 60204-1) uitvoeren.

De functie is ontworpen en geschikt bevonden voor de vereisten van veiligheids categorie 3 conform EN 954-1. Deze functionaliteit wordt Veilige stop genoemd. Voordat de Veilige stop in een installatie wordt geïntegreerd en toegepast, moet een grondige risicoanalyse worden uitgevoerd op het systeem om te bepalen of de functionaliteit en veiligheids categorie van de Veilige stop relevant en voldoende zijn. Om de functie Veilige stop te installeren en te gebruiken overeenkomstig de vereisten voor veiligheids categorie 3 conform EN 954-1 moeten de betreffende informatie en de instructies in de VLT HVAC Drive *Design Guide* in acht worden genomen! De informatie en instructies in de Bedieningshandleiding zijn niet voldoende voor een juist en veilig gebruik van de veiligestopfunctionaliteit!

2

Prüf- und Zertifizierungsstelle im BG-PRÜFZERT		 <b>BGIA</b> Berufsgenossenschaftliches Institut für Arbeitsschutz Hauptverband der gewerblichen Berufsgenossenschaften	
<b>Translation</b> In any case, the German original shall prevail.		<b>Type Test Certificate</b>	
		<div style="border: 1px solid black; padding: 2px; display: inline-block;">05 06004</div> No. of certificate	
Name and address of the holder of the certificate: (customer)	Danfoss Drives A/S, Ulnaes 1 DK-6300 Graasten, Dänemark		
Name and address of the manufacturer:	Danfoss Drives A/S, Ulnaes 1 DK-6300 Graasten, Dänemark		
Ref. of customer:	Ref. of Test and Certification Body: Apf/Köh VE-Nr. 2003 23220	Date of Issue: 13.04.2005	
Product designation:	Frequency converter with integrated safety functions		
Type:	VLT® Automation Drive FC 302		
Intended purpose:	Implementation of safety function „Safe Stop“		
Testing based on:	EN 954-1, 1997-03, DKE AK 226.03, 1998-06, EN ISO 13849-2; 2003-12, EN 61800-3, 2001-02, EN 61800-5-1, 2003-09,		
Test certificate:	No.: 2003 23220 from 13.04.2005		
Remarks:	The presented types of the frequency converter FC 302 meet the requirements laid down in the test bases. With correct wiring a category 3 according to DIN EN 954-1 is reached for the safety function.		
The type tested complies with the provisions laid down in the directive 98/37/EC (Machinery).			
Further conditions are laid down in the Rules of Procedure for Testing and Certification of April 2004.			
Head of certification body	Certification officer		
			
(Prof. Dr. rer. nat. Dietmar Reinert)	(Dipl.-Ing. R. Apfeld)		
PZB10E 01.05	Postal address: 53754 Sankt Augustin	Office: Alte Heerstraße 111 53757 Sankt Augustin	Phone: 0 22 41/2 31-02 Fax: 0 22 41/2 31-22 34  130BA491

Dit certificaat geldt ook voor de FC 102 en FC 202

### 2.1.9 IT-net

**IT-net**

Sluit frequentieomvormers met RFI-filters niet aan op een netvoeding met een spanning van meer dan 440 V tussen fase en aarde voor 400 V-omvormers en 760 V voor 690 V-omvormers.

Voor 400 V-omvormers met IT-net en gearde driehoekschakeling (één zijde geard) mag de netspanning tussen fase en aarde wel hoger zijn dan 440 V.

Voor 690 V-omvormers met IT-net en gearde driehoekschakeling (één zijde geard) mag de netspanning tussen fase en aarde wel hoger zijn dan 760 V.

Par. 14-50 *RFI-filter* kan worden gebruikt om interne RFI-condensatoren af te schakelen van het RFI-filter naar aarde.

### 2.1.10 Verwijderingsinstructie



Apparatuur die elektrische componenten bevat mag niet als huishoudelijk afval worden afgevoerd. Dergelijke apparatuur moet apart worden afgevoerd als elektrisch en elektronisch afval volgens de geldende lokale voorschriften.

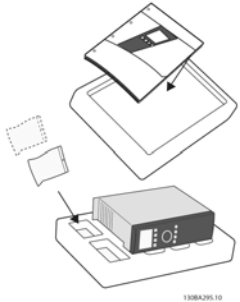
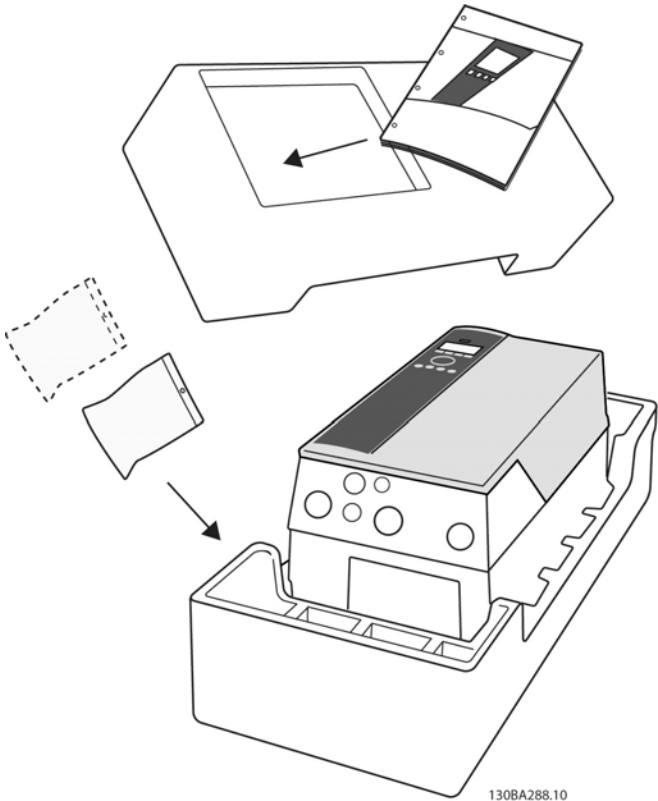
## 3 Mechanische installatie

### 3.1 Voordat u start

#### 3.1.1 Checklist

Controleer bij het uitpakken van de frequentieomvormer of de eenheid compleet en onbeschadigd is. Gebruik onderstaande tabel om het pakket te controleren.












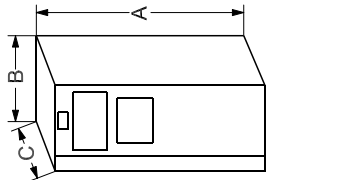
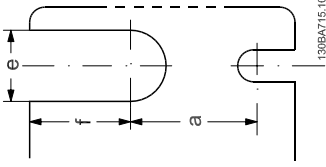
3

Behuizing:	A2 (IP 20-21)	A3 (IP 20-21)	A5 (IP 55-66)	B1/B3 (IP 20-21-55-66)	B2/B4 (IP 20-21-55-66)	C1/C3 (IP 20-21-55-66)	C2*/C4 (IP 20-21-55-66)
							
<b>Vermogen van eenheid (kW):</b>							
200-240 V	1,1-2,2	3,0-3,7	1,1-3,7	5,5-11/ 5,5-11	15/ 15-18,5	18,5-30/ 22-30	37-45/ 37-45
380-480 V	1,1-4,0	5,5-7,5	1,1-7,5	11-18,5/ 11-18,5	22-30/ 22-37	37-55/ 45-55	75-90/ 75-90
525-600 V		1,1-7,5	1,1-7,5	11-18,5/ 11-18,5	22-30/ 22-37	37-55/ 45-55	75-90/ 75-90

Tabel 3.1: Uitpaktabel

Het wordt aanbevolen om diverse schroevendraaiers (phillips- of kruiskopschroevendraaijer en torx-set), een zijsnijtang, boor en mes bij de hand te houden voor het uitpakken en monteren van de frequentieomvormer. De inhoud van deze dozen bevat, zoals aangegeven: accessoiretas(sen), documentatie en de eenheid. Afhankelijk van de geïnstalleerde opties kunnen er één of twee tassen en een of meer boekjes bijgevoegd zijn.

**3.2.1 Mechanische vooraanzichten**

<b>A2</b>		<b>A3</b>		<b>A5</b>		<b>B1</b>		<b>B2</b>		<b>B3</b>		<b>B4</b>		<b>C1</b>		<b>C2</b>		<b>C3</b>		<b>C4</b>	
IP 20/21*	IP 20/21*	IP 21/55/66	IP 21/55/66	IP 55/66	IP 21/55/66	IP 21/55/66	IP 20/21*	IP 21/55/66	IP 21/55/66	IP 20/21*	IP 20/21*	IP 20/21*	IP 21/55/66	IP 20/21*	IP 20/21*	IP 20/21*	IP 20/21*	IP 20/21*	IP 20/21*	IP 20/21*	
 <p>Afbeelding 3.1: Bovenste en onderste bevestigingsgaten.</p>												 <p>Afbeelding 3.2: Bovenste en onderste bevestigingsgaten. (alleen B4/C3/C4)</p>									
<p>De accessoires met de benodigde bevestigingsbeugels, schroeven en aansluitingen worden meegeleverd met de frequentieomvormer.</p> <p>Alle afmetingen worden aangegeven in mm.</p> <p>* IP 21 kan worden gerealiseerd met een set die is beschreven in de sectie IP 21/IP 4x/Type 1-behuizingsset in de Design Guide.</p>																					



## 3.2.2 Mechanische afmetingen

Framegrootte (kW):	Mechanische afmetingen											
	A2	A3	A5	B1	B2	B3	B4	C1	C2	C3	C4	
200-240 V	1,1-2,2	3,0-3,7	1,1-3,7	5,5-11	15	5,5-11	15-18,5	18,5-30	37-45	22-30	37-45	
380-480 V	1,1-4,0	5,5-7,5	1,1-7,5	11-18,5	22-30	11-18,5	22-37	37-55	75-90	45-55	75-90	
525-600 V		1,1-7,5	1,1-7,5	11-18,5	22-30	11-18,5	22-37	37-55	75-90	45-55	75-90	
IP	20	21	21	21/ 55/66	21/ 55/66	20	20	21/ 55/66	21/ 55/66	20	20	
NEMA	Chassis	Type 1	Type 1	Type 1/12	Type 1/12	Chassis	Chassis	Type 1/12	Type 1/12	Chassis	Chassis	
<b>Hoogte (mm)</b>												
Behuizing	A**	246	372	480	650	350	460	680	770	490	600	
Met ontkoppingsplaat	A2	374	-	-	-	419	595	-	-	630	800	
Achterwand	A1	268	375	480	650	399	520	680	770	550	660	
Afstand tussen bevestigingsgaten	a	257	350	454	624	380	495	648	739	521	631	
<b>Breedte (mm)</b>												
Behuizing	B	90	130	242	242	165	231	308	370	308	370	
Met één C-optie	B	130	170	242	242	205	231	308	370	308	370	
Achterwand	B	90	130	242	242	165	231	308	370	308	370	
Afstand tussen bevestigingsgaten	b	70	110	215	210	140	200	272	334	270	330	
<b>Diepte (mm)</b>												
Zonder optie A/B	C	205	205	260	260	248	242	310	335	333	333	
Met optie A/B	C*	220	220	260	260	262	242	310	335	333	333	
<b>Schroefgaten (mm)</b>												
	c	8,0	8,0	8,2	12	8	-	12	12	-	-	
Diameter ø	d	11	11	12	19	12	-	19	19	-	-	
Diameter ø	e	5,5	5,5	6,5	9	6,8	8,5	9,0	9,0	8,5	8,5	
	f	9	9	9	9	7,9	15	9,8	9,8	17	17	
<b>Maximumgewicht (kg)</b>												
		4,9	5,3	14	27	12	23,5	45	65	35	50	

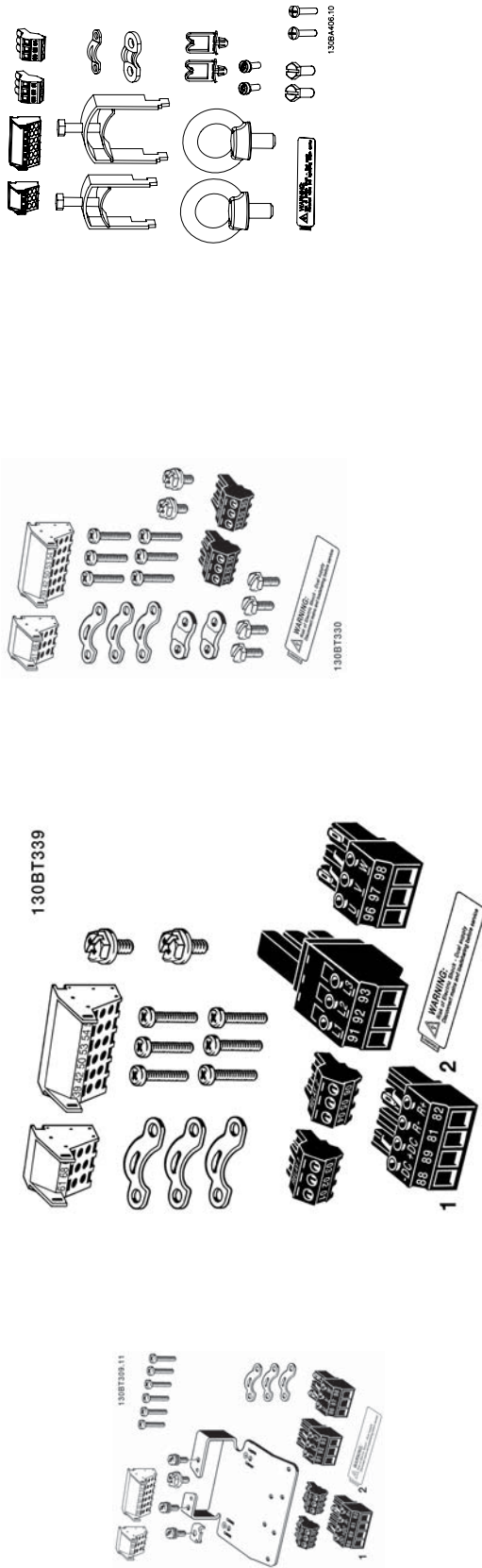
\* De diepte van de behuizing hangt af van de geïnstalleerde opties.

\*\* De eisen ten aanzien van de vrije ruimte hebben betrekking op de ruimte boven en onder de kale behuizing (afstand A). Zie de sectie *Mechanische installatie* voor meer informatie.

3

### 3.2.3 Accessoiretassen

Accessoiretassen: De accessoiretassen van de frequentieomvormer bevatten de volgende onderdelen.

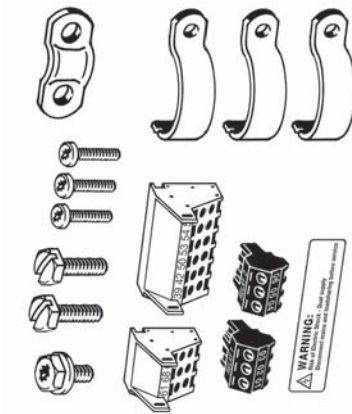


Framegrootte A1, A2 en A3

Framegrootte A5

Framegrootte B1 en B2

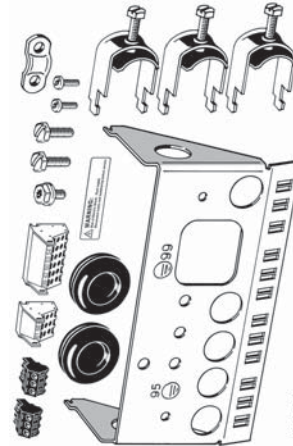
Framegrootte C1 en C2



130BT346.10

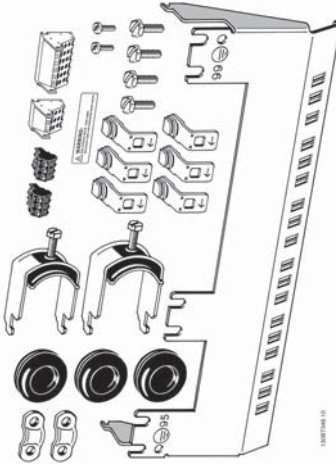
Framegrootte B3

Framegrootte B4



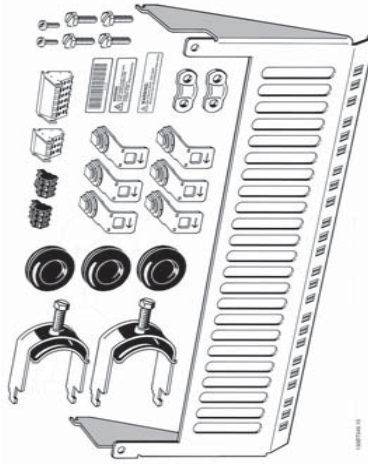
130BT347.10

Framegrootte C3



130BT350.10

Framegrootte C4



130BT406.10

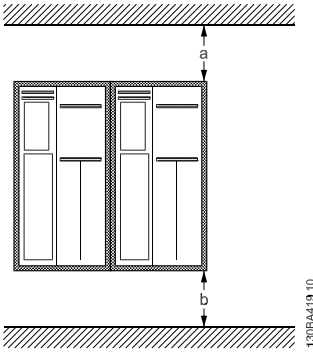
1 + 2 zijn alleen leverbaar voor eenheden met remchopper. Voor de aansluiting van de DC-tussenkring (loadsharing) kan connector 1 apart worden besteld (bestelnummer 130B1064). In de accessoiretas voor de FC 102 zonder veilige stop wordt een 8-polige connector meegeleverd.

### 3.2.4 Mechanische bevestiging

Alle behuizingen met of IP 21/IP 55, behalve A2 en A3, zijn geschikt voor zij-aan-zij-installatie.

Als gebruik wordt gemaakt van de IP 21 behuizingsset (130B1122 of 130B1123) voor behuizing A2 of A3 moet er tussen de frequentieomvormers een vrije ruimte zijn van minimaal 50 mm.

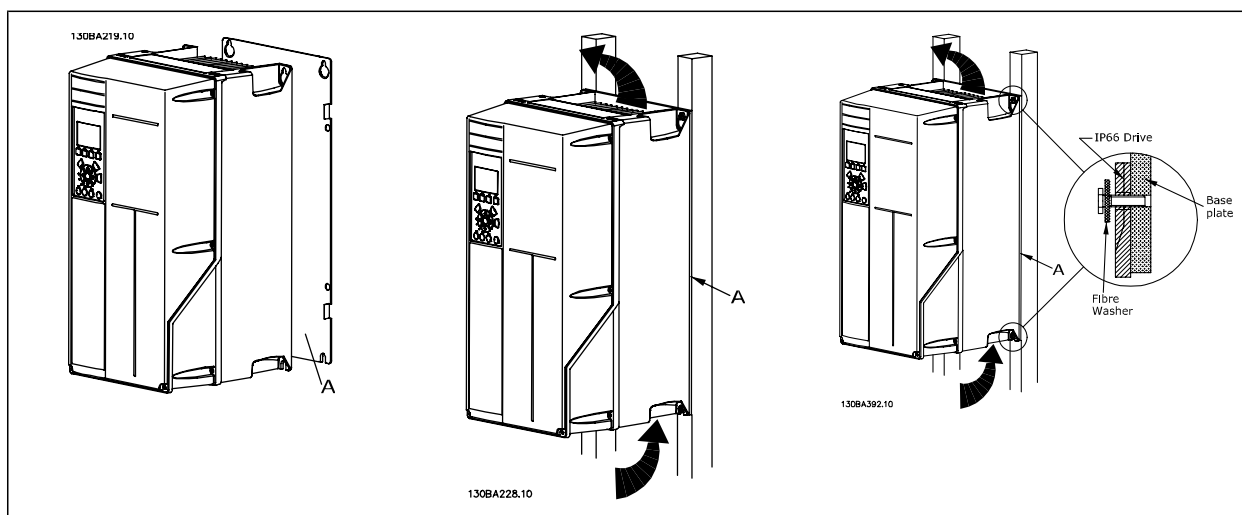
Voor optimale koelomstandigheden moet de lucht boven en onder de frequentieomvormer vrij kunnen circuleren. Zie onderstaande tabel.



**Vrije ruimte voor de diverse behuizingen**

Behuizing:	A2	A3	A5	B1	B2	B3	B4	C1	C2	C3	C4
a (mm):	100	100	100	200	200	200	200	200	225	200	225
b (mm):	100	100	100	200	200	200	200	200	225	200	225

1. Boor gaten overeenkomstig de vermelde afmetingen.
2. Gebruik schroeven die geschikt zijn voor het oppervlak waarop u de frequentieomvormer wilt bevestigen. Draai alle vier de schroeven weer aan.



Tabel 3.2: Wanneer de behuizingen met A5, B1, B2, B3, B4, C1, C2, C3 en C4 op een niet-massieve achterwand worden bevestigd, moet de omvormer worden voorzien van achterplaat A wegens onvoldoende koelluchtstroming over het koellichaam.

Maak voor zwaardere eenheden (B4, C3, C4) gebruik van een hijswerktuig. Bevestig eerst de 2 onderste bouten aan de wand – hijs de omvormer vervolgens op de onderste bouten – bevestig de omvormer tot slot aan de wand met de bovenste 2 bouten.

### 3.2.5 Veiligheidsvoorschriften voor een mechanische installatie



Houd rekening met de aanwijzingen m.b.t. het inbouwen en de set voor externe installatie. De informatie in deze lijst moet in acht worden genomen om ernstig letsel of schade aan apparatuur, met name bij de installatie van grote eenheden, te voorkomen.

3



**NB!**

De frequentieomvormer wordt gekoeld door middel van luchtcirculatie.

Om oververhitting van de eenheid te voorkomen, mag de omgevingstemperatuur *nooit hoger zijn dan de maximumtemperatuur die is opgegeven voor de frequentieomvormer* en mag de gemiddelde temperatuur over 24 uur *niet worden overschreden*. De maximumtemperatuur en het 24-uursgemiddelde zijn te vinden in de sectie *Reductie wegens omgevingstemperatuur*.

Bij een omgevingstemperatuur tussen 45 ° en 55 °C moet de frequentieomvormer worden gereduceerd; zie *Reductie wegens omgevingstemperatuur*.

De levensduur van de frequentieomvormer wordt verkort als er geen rekening wordt gehouden met reductie wegens omgevingstemperatuur.

### 3.2.6 Externe installatie

Voor externe installatie worden de IP 21/IP 4X boven/Type 1-sets of IP 54/55-eenheden aanbevolen.

### 3.2.7 Montage in doorvoerpaneel

Een montageset voor paneeldoorvoer is leverbaar voor frequentieomvormers van het type VLT HVAC Drive, VLT AQUA Drive en .

Om het koelen van het koellichaam te bevorderen en de paneeldiepte te verkleinen, kan de frequentieomvormer worden gemonteerd in een doorvoerpaneel. Bovendien kan in dat geval de ingebouwde ventilator worden verwijderd.

De set is leverbaar voor behuizingen A5 tot en met C2.



**NB!**

Deze set is niet te gebruiken met gegoten voorplaten. In plaats daarvan moet een kunststof IP 21-afdekking of helemaal geen afdekking worden gebruikt.

Informatie over de bestelnummer is te vinden in de *Design Guide*, sectie *Bestelnummers*.

Uitgebreide informatie is beschikbaar in de *Panel Through Mount Kit Instruction*, MI.33.Hx.yy, waarbij yy verwijst naar de taalcode.

## 4 Elektrische installatie

### 4.1 Aansluiten

#### 4.1.1 Kabels algemeen


**NB!**

Zie de VLT HVAC Drive *High Power Bedieningshandleiding*, MG.11.Fx.yy, voor informatie over de net- en motoraansluitingen voor de VLT HVAC Drive High Power-serie.


**NB!**
**Kabels algemeen**

Alle kabels moeten voldoen aan de nationale en lokale voorschriften ten aanzien van kabeldoorsneden en omgevingstemperatuur. Koperen (60/75 °C) geleiders worden aanbevolen.

4

**Informatie over aanhaalmomenten op klemmen**

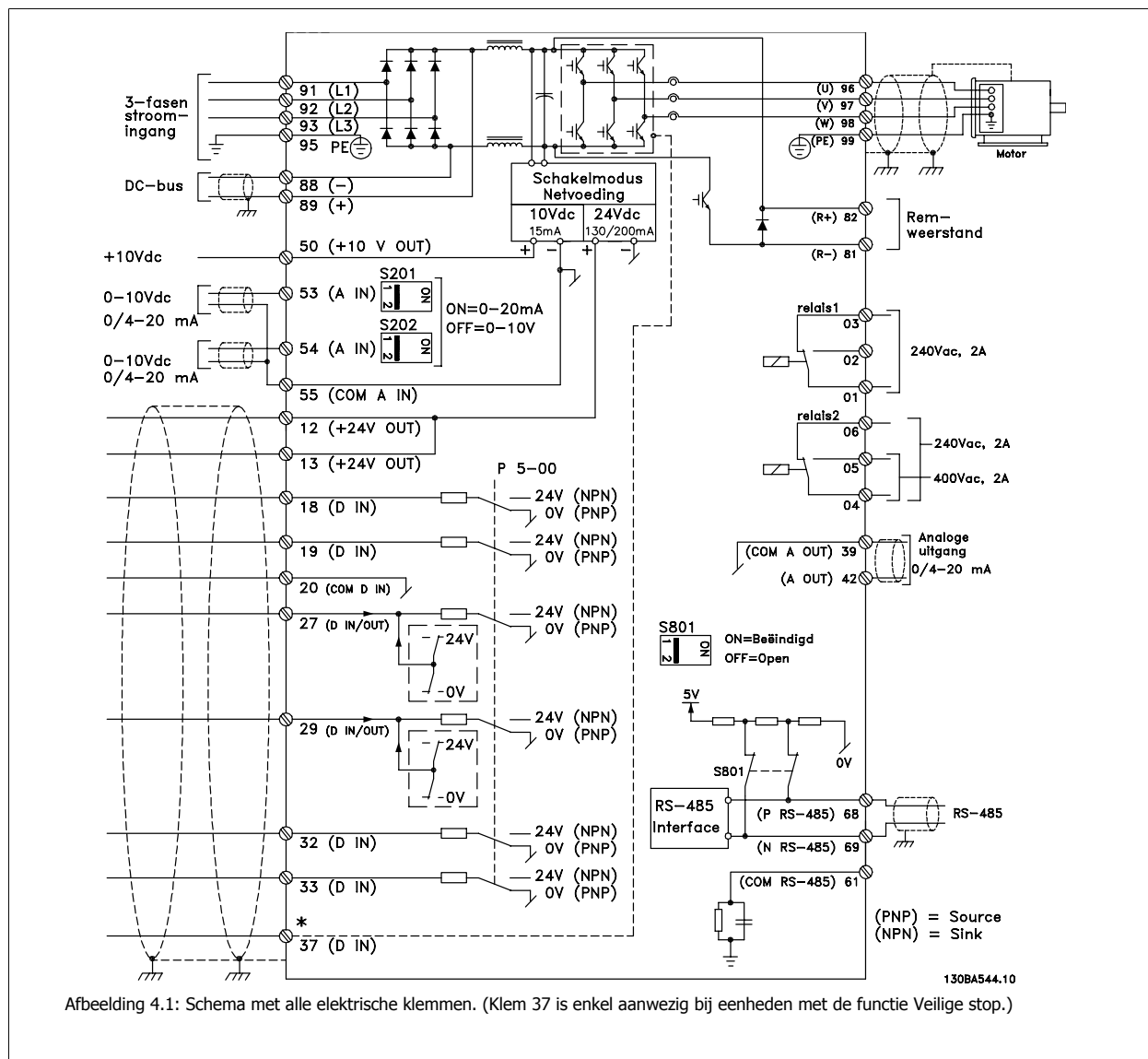
Behuizing	Vermogen (kW)			Koppel (Nm)					
	200-240 V	380-480 V	525-600 V	Net	Motor	DC-aansluiting	Rem	Aarde	Relais
A2	1,1-3,0	1,1-4,0	1,1-4,0	1,8	1,8	1,8	1,8	3	0,6
A3	3,7	5,5-7,5	5,5-7,5	1,8	1,8	1,8	1,8	3	0,6
A5	1,1-3,7	1,1-7,5	1,1-7,5	1,8	1,8	1,8	1,8	3	0,6
B1	5,5-11	11-18,5	11-18,5	1,8	1,8	1,5	1,5	3	0,6
B2	-	22	22	4,5	4,5	3,7	3,7	3	0,6
	15	30	30	4,5 <sup>2)</sup>	4,5 <sup>2)</sup>	3,7	3,7	3	0,6
B3	5,5-11	11-18,5	11-18,5	1,8	1,8	1,8	1,8	3	0,6
B4	15-18,5	22 - 37	22 - 37	4,5	4,5	4,5	4,5	3	0,6
C1	18,5-30	37 - 55	37 - 55	10	10	10	10	3	0,6
C2	37 - 45	75 - 90	75 - 90	14/24 <sup>1)</sup>	14/24 <sup>1)</sup>	14	14	3	0,6
C3	22 - 30	45 - 55	45 - 55	10	10	10	10	3	0,6
C4	37 - 45	75 - 90	75 - 90	14/24 <sup>1)</sup>	14/24 <sup>1)</sup>	14	14	3	0,6
Hoog vermogen									
Behuizing		380-480 V		Net	Motor	DC-aansluiting	Rem	Aarde	Relais
D1/D3		110-132		19	19	9,6	9,6	19	0,6
D2/D4		160-250		19	19	9,6	9,6	19	0,6
E1/E2		315-450		19	19	19	9,6	19	0,6
F1-F3 <sup>3)</sup>		500-710	710-900	19	19	19	9,6	19	0,6
F2-F4 <sup>3)</sup>		800-1000	1000-1400	19	19	19	9,6	19	0,6

Tabel 4.1: Aanhalen van klemmen

- 1) Voor andere kabelmaten x/y, waarbij  $x \leq 95 \text{ mm}^2$  en  $y \geq 95 \text{ mm}^2$
- 2) Kabelmaten boven  $18,5 \text{ kW} \geq 35 \text{ mm}^2$  en onder  $22 \text{ kW} \leq 10 \text{ mm}^2$

- 1) Voor andere kabelmaten x/y, waarbij  $x \leq 95 \text{ mm}^2$  en  $y \geq 95 \text{ mm}^2$ .
  - 2) Kabelmaten boven  $18,5 \text{ kW} \geq 35 \text{ mm}^2$  en onder  $22 \text{ kW} \leq 10 \text{ mm}^2$ .
- Zie de FC 100 High Power Bedieningshandleiding voor informatie over de F-serie.

## 4.1.2 Elektrische installatie en stuurkabels



Klemnummer	Beschrijving klemmen	Parameternummer	Fabrieksinstelling
1+2+3	Klem 1+2+3-Relais1	5-40	Geen functie
4+5+6	Klem 4+5+6-Relais2	5-40	Geen functie
12	Voeding klem 12	-	+24 V DC
13	Voeding klem 13	-	+24 V DC
18	Klem 18 digitale ingang	5-10	Start
19	Klem 19 digitale ingang	5-11	Geen functie
20	Klem 20	-	Gemeenschappelijk
27	Klem 27 digitale ingang/uitgang	5-12/5-30	Vrijloop geinv.
29	Klem 29 digitale ingang/uitgang	5-13/5-31	Jog
32	Klem 32 digitale ingang	5-14	Geen functie
33	Klem 33 digitale ingang	5-15	Geen functie
37	Klem 37 digitale ingang	-	Veilige stop
42	Klem 42 analoge uitgang	6-50	Snelh 0-HgBegr
53	Klem 53 analoge ingang	3-15/6-1*/20-0*	Referentie
54	Klem 54 analoge ingang	3-15/6-2*/20-0*	Terugkopp.

Tabel 4.2: Klemaansluitingen

Bij zeer lange stuurkabels en analoge signalen kunnen, in uitzonderlijke gevallen en afhankelijk van de installatie, aardlussen van 50/60 Hz voorkomen als gevolg van ruis via de netvoedingskabels.

In dat geval dient u de afscherming te doorbreken of een condensator van 100 nF te plaatsen tussen de afscherming en het chassis.

**NB!**

Sluit de massa van de digitale en analoge in- en uitgangen afzonderlijk aan op de gemeenschappelijke klemmen 20, 39 en 55. Hiermee wordt interferentie via aarde tussen groepen voorkomen. Dit voorkomt bijvoorbeeld dat het schakelen aan digitale ingangen analoge ingangssignalen verstoort.

**NB!**

Stuurkabels moeten afgeschermd/gewapend zijn.

4

### 4.1.3 Zekeringen

#### Aftakcircuitbeveiliging

Om de installatie tegen elektrische gevaren en brand te beveiligen, moeten alle aftakcircuits in een installatie en in schakelaars, machines enz. zijn voorzien van een beveiliging tegen kortsluiting en overstroom volgens de nationale/internationale voorschriften.

**Kortsluitbeveiliging:**

De frequentieomvormer moet worden beveiligd tegen kortsluiting om elektrische gevaren of brand te voorkomen. Danfoss raadt het gebruik van onderstaande zekeringen aan om onderhoudspersoneel en apparatuur te beschermen in geval van een interne storing in de omvormer. De frequentieomvormer biedt een algehele beveiliging tegen kortsluiting in de motoruitgang.

**Overstroombeveiliging**

Zorg voor een overbelastingsbeveiliging om brand door oververhitting van de kabels in de installatie te voorkomen. Een overstroombeveiliging moet altijd worden uitgevoerd overeenkomstig de nationale voorschriften. De frequentieomvormer is voorzien van een interne overstroombeveiliging die kan worden gebruikt voor bovenstroomse overbelastingsbeveiliging (met uitzondering van UL-toepassingen). Zie Par. 4-18 *Stroombegr.* in de VLT HVAC Drive *Programmeerhandleiding*. De zekeringen moeten bescherming bieden in een circuit dat maximaal 100.000 A<sub>rms</sub> (symmetrisch) en 500/600 V kan leveren.

#### Overstroombeveiliging

Voor toepassingen die niet hoeven te voldoen aan UL/cUL raadt Danfoss aan om de aangegeven zekeringen in onderstaande tabel te gebruiken, waarmee wordt voldaan aan EN 50178.

Andere typen kunnen in geval van storing onnodige schade aan de frequentieomvormer veroorzaken.

## UL-conformiteit

## Zekeringen zonder UL-conformiteit

Frequentie-omvormer	Max. zekeringgrootte	Spanning	Type
<b>200-240 V – T2</b>			
1K1-1K5	16 A <sup>1</sup>	200-240 V	type gG
2K2	25 A <sup>1</sup>	200-240 V	type gG
3K0	25 A <sup>1</sup>	200-240 V	type gG
3K7	35 A <sup>1</sup>	200-240 V	type gG
5K5	50 A <sup>1</sup>	200-240 V	type gG
7K5	63 A <sup>1</sup>	200-240 V	type gG
11K	63 A <sup>1</sup>	200-240 V	type gG
15K	80 A <sup>1</sup>	200-240 V	type gG
18K5	125 A <sup>1</sup>	200-240 V	type gG
22K	125 A <sup>1</sup>	200-240 V	type gG
30K	160 A <sup>1</sup>	200-240 V	type gG
37K	200 A <sup>1</sup>	200-240 V	type aR
45K	250 A <sup>1</sup>	200-240 V	type aR
<b>380-480 V – T4</b>			
1K1-1K5	10 A <sup>1</sup>	380-500 V	type gG
2K2-3K0	16 A <sup>1</sup>	380-500 V	type gG
4K0-5K5	25 A <sup>1</sup>	380-500 V	type gG
7K5	35 A <sup>1</sup>	380-500 V	type gG
11K-15K	63 A <sup>1</sup>	380-500 V	type gG
18K	63 A <sup>1</sup>	380-500 V	type gG
22K	63 A <sup>1</sup>	380-500 V	type gG
30K	80 A <sup>1</sup>	380-500 V	type gG
37K	100 A <sup>1</sup>	380-500 V	type gG
45K	125 A <sup>1</sup>	380-500 V	type gG
55K	160 A <sup>1</sup>	380-500 V	type gG
75K	250 A <sup>1</sup>	380-500 V	type aR
90K	250 A <sup>1</sup>	380-500 V	type aR
1) Max. zekeringen – zie de nationale/internationale voorschriften voor het kiezen van een geschikte zekeringgrootte.			

Tabel 4.3: Niet-UL-zekeringen, 200-480 V

Gebruik voor toepassingen zonder UL/cUL bij voorkeur de volgende zekeringen om te voldoen aan EN 50178.

Frequentieomvormer	Spanning	Type
P110-P250	380-480 V	type gG
P315-P450	380-480 V	type gR

Tabel 4.4: Voldoet aan klasse EN 50178



## Zekeringen met UL-conformiteit

Frequentie- omvormer	Bussmann	Bussmann	Bussmann	SIBA	Littelfuse	Ferraz Shawmut	Ferraz Shawmut
<b>200-240 V</b>							
kW	Type RK1	Type J	Type T	Type RK1	Type RK1	Type CC	Type RK1
K25-K37	KTN-R05	JKS-05	JJN-05	5017906-005	KLN-R005	ATM-R05	A2K-05R
K55-1K1	KTN-R10	JKS-10	JJN-10	5017906-010	KLN-R10	ATM-R10	A2K-10R
1K5	KTN-R15	JKS-15	JJN-15	5017906-015	KLN-R15	ATM-R15	A2K-15R
2K2	KTN-R20	JKS-20	JJN-20	5012406-020	KLN-R20	ATM-R20	A2K-20R
3K0	KTN-R25	JKS-25	JJN-25	5012406-025	KLN-R25	ATM-R25	A2K-25R
3K7	KTN-R30	JKS-30	JJN-30	5012406-030	KLN-R30	ATM-R30	A2K-30R
5K5	KTN-R50	JKS-50	JJN-50	5012406-050	KLN-R50	-	A2K-50R
7K5	KTN-R50	JKS-60	JJN-60	5012406-050	KLN-R60	-	A2K-50R
11K	KTN-R60	JKS-60	JJN-60	5014006-063	KLN-R60	A2K-60R	A2K-60R
15K	KTN-R80	JKS-80	JJN-80	5014006-080	KLN-R80	A2K-80R	A2K-80R
18K5	KTN-R125	JKS-150	JJN-125	2028220-125	KLN-R125	A2K-125R	A2K-125R
22K	KTN-R125	JKS-150	JJN-125	2028220-125	KLN-R125	A2K-125R	A2K-125R
30K	FWX-150	-	-	2028220-150	L25S-150	A25X-150	A25X-150
37K	FWX-200	-	-	2028220-200	L25S-200	A25X-200	A25X-200
45K	FWX-250	-	-	2028220-250	L25S-250	A25X-250	A25X-250

Tabel 4.5: UL-zekeringen, 200-240 V

Frequentie- omvormer	Bussmann	Bussmann	Bussmann	SIBA	Littelfuse	Ferraz Shawmut	Ferraz Shawmut
<b>380-480 V, 525-600 V</b>							
kW	Type RK1	Type J	Type T	Type RK1	Type RK1	Type CC	Type RK1
K37-1K1	KTS-R6	JKS-6	JJS-6	5017906-006	KLS-R6	ATM-R6	A6K-6R
1K5-2K2	KTS-R10	JKS-10	JJS-10	5017906-010	KLS-R10	ATM-R10	A6K-10R
3K0	KTS-R15	JKS-15	JJS-15	5017906-016	KLS-R16	ATM-R16	A6K-16R
4K0	KTS-R20	JKS-20	JJS-20	5017906-020	KLS-R20	ATM-R20	A6K-20R
5K5	KTS-R25	JKS-25	JJS-25	5017906-025	KLS-R25	ATM-R25	A6K-25R
7K5	KTS-R30	JKS-30	JJS-30	5012406-032	KLS-R30	ATM-R30	A6K-30R
11K	KTS-R40	JKS-40	JJS-40	5014006-040	KLS-R40	-	A6K-40R
15K	KTS-R40	JKS-40	JJS-40	5014006-040	KLS-R40	-	A6K-40R
18K	KTS-R50	JKS-50	JJS-50	5014006-050	KLS-R50	-	A6K-50R
22K	KTS-R60	JKS-60	JJS-60	5014006-063	KLS-R60	-	A6K-60R
30K	KTS-R80	JKS-80	JJS-80	2028220-100	KLS-R80	-	A6K-80R
37K	KTS-R100	JKS-100	JJS-100	2028220-125	KLS-R100		A6K-100R
45K	KTS-R125	JKS-150	JJS-150	2028220-125	KLS-R125		A6K-125R
55K	KTS-R150	JKS-150	JJS-150	2028220-160	KLS-R150		A6K-150R
75K	FWH-220	-	-	2028220-200	L50S-225		A50-P225
90K	FWH-250	-	-	2028220-250	L50S-250		A50-P250

Tabel 4.6: UL-zekeringen, 380-600 V

Voor frequentieomvormers voor 240 V kunt u KTS-zekeringen van Bussmann gebruiken in plaats van KTN.

Voor frequentieomvormers voor 240 V kunt u FWH-zekeringen van Bussmann gebruiken in plaats van FWX.

Voor frequentieomvormers voor 240 V kunt u KLSR-zekeringen van Littelfuse gebruiken in plaats van KLNLR.

Voor frequentieomvormers voor 240 V kunt u L50S-zekeringen van Littelfuse gebruiken in plaats van L50S.

Voor frequentieomvormers voor 240 V kunt u A6KR-zekeringen van Ferraz Shawmut gebruiken in plaats van A2KR.

Voor frequentieomvormers voor 240 V kunt u A50X-zekeringen van Ferraz Shawmut gebruiken in plaats van A25X.

#### 4.1.4 Aarding en IT-net



De dwarsdoorsnede van de aardkabel moet minstens 10 mm<sup>2</sup> bedragen of bestaan uit 2 nominale netdraden die afzonderlijk zijn afgesloten conform *EN 50178* of *IEC 61800-5-1*, tenzij anders is bepaald in de geldende nationale voorschriften. Volg altijd de nationale en lokale voorschriften op voor de dwarsdoorsneden van kabels.

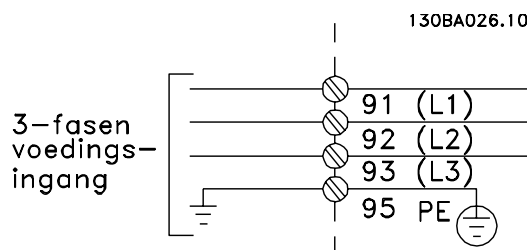
De netvoeding is aangesloten op de hoofdschakelaar als deze aanwezig is.

4



**NB!**

Controleer of de netspanning overeenkomt met de netspanning op het motortypeplaatje van de frequentieomvormer.



Afbeelding 4.2: Klemmen voor netvoeding en aarding.



**IT-net**

Sluit 400 V-frequentieomvormers met RFI-filters niet aan op een netvoeding met een spanning van meer dan 440 V tussen fase en aarde.

Voor IT-net en geaarde driehoekschakeling (één zijde geaard) mag de netspanning tussen fase en aarde wel hoger zijn dan 440 V.

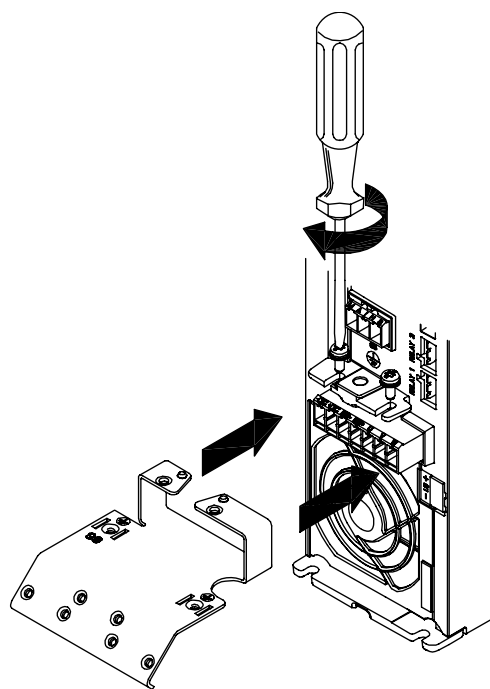
**4.1.5 Overzicht netbekabeling**

Behuizing:	A2 (IP 20/IP 21)	A3 (IP 20/IP 21)	A5 (IP 55/IP 66)	B1 (IP 21/IP 55/IP 66)	B2 (IP 21/IP 55/IP 66)	B3 (IP 20)	B4 (IP 20)	C1 (IP 21/IP 55/66)	C2 (IP 21/IP 55/66)	C3 (IP 20)	C4 (IP 20)
<b>Motorvermogen:</b>											
200-240 V	1,1-3,0 kW	3,7 kW	1,1-3,7 kW	5,5-11 kW	15 kW	5,5-11 kW	15-18,5 kW	18,5-30 kW	37-45 kW	22-30 kW	37-45 kW
380-480 V	1,1-4,0 kW	5,5-7,5 kW	1,1-7,5 kW	11-18,5 kW	22-30 kW	11-18,5 kW	22-37 kW	37-55 kW	75-90 kW	45-55 kW	75-90 kW
525-600 V		1,1-7,5 kW	1,1-7,5 kW	11-18,5 kW	22-30 kW	11-18,5 kW	22-37 kW	37-55 kW	75-90 kW	45-55 kW	75-90 kW
<b>Ga naar:</b>	<b>4.1.5</b>		<b>4.1.6</b>	<b>4.1.7</b>		<b>4.1.8</b>		<b>4.1.9</b>			

Tabel 4.7: Netbekabelingstabel

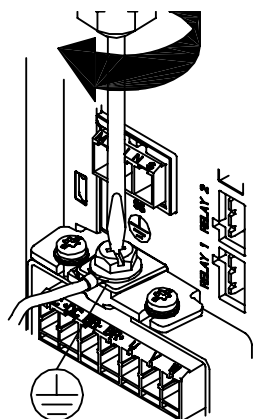
## 4.1.6 Netvoeding voor A2 en A3

4



130BA261.10

Afbeelding 4.3: Plaats de twee schroeven in de montageplaat, schuif deze op zijn plaats en draai de schroeven volledig vast.

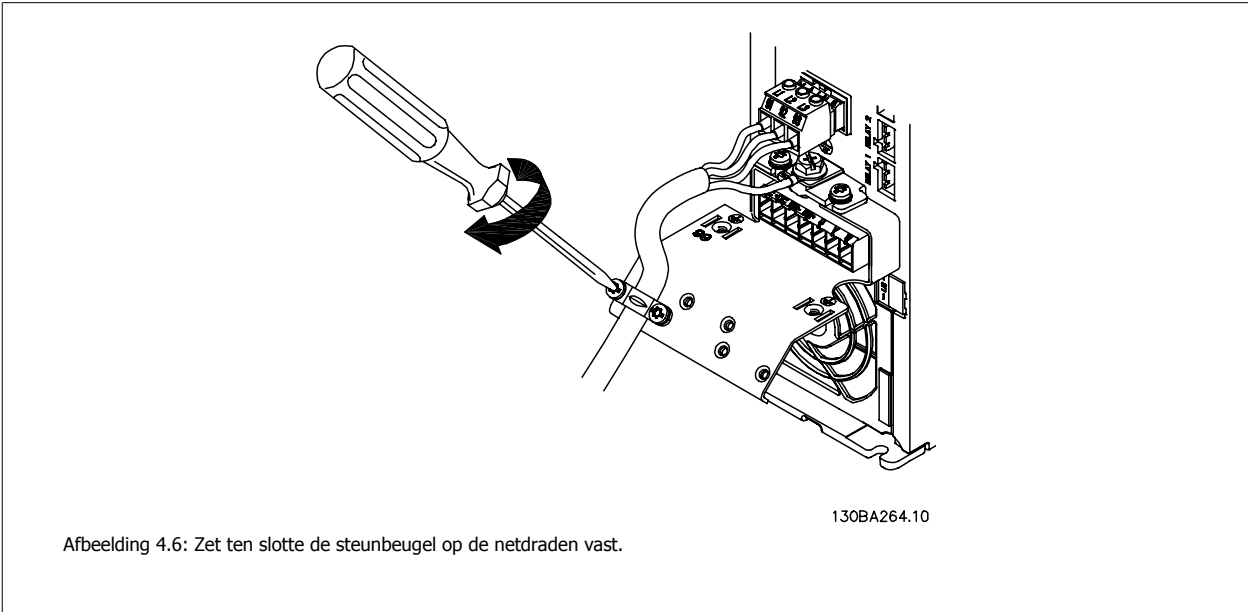
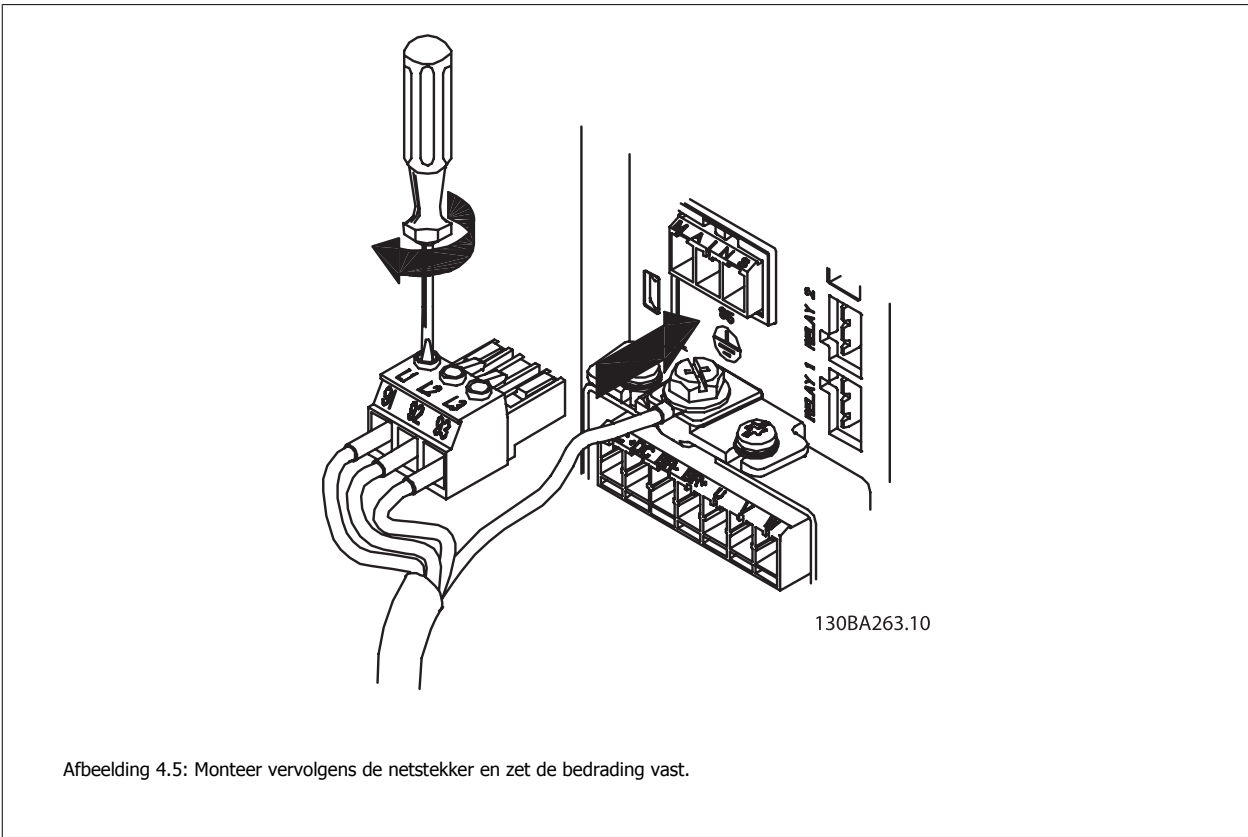


130BA262.1C

Afbeelding 4.4: Bij het monteren van kabels dient u eerst de aardkabel te monteren en vast te zetten.



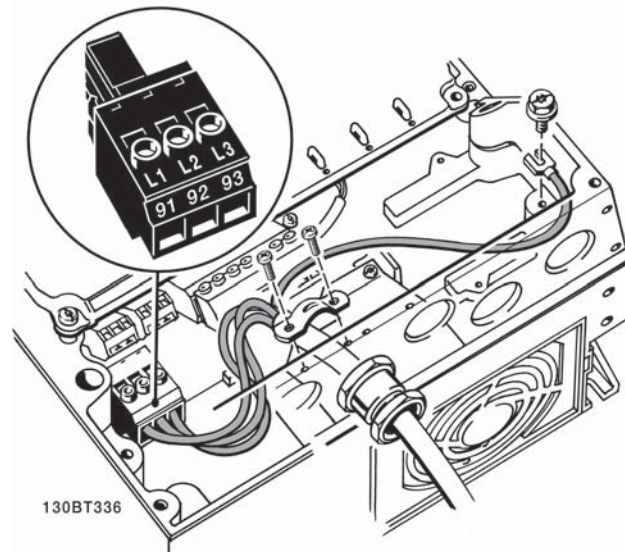
De dwarsdoorsnede van de aardkabel moet minstens 10 mm<sup>2</sup> bedragen of bestaan uit 2 nominale netdraden die afzonderlijk zijn afgesloten conform *EN 50178/IEC 61800-5-1*.



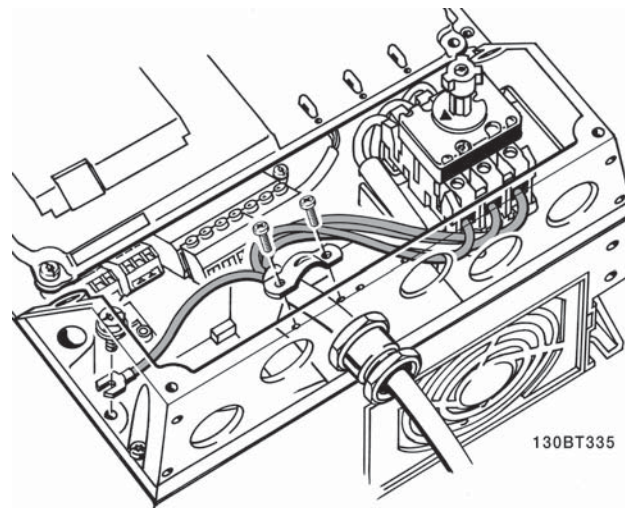
**NB!**  
Gebruik klem L1 en L2 in geval van eenfasige A3-eenheden.

## 4.1.7 Netvoeding voor A5

4



Afbeelding 4.7: Aansluiting op net en aarding zonder netschakelaar. Er is echter wel een kabelklem gebruikt.

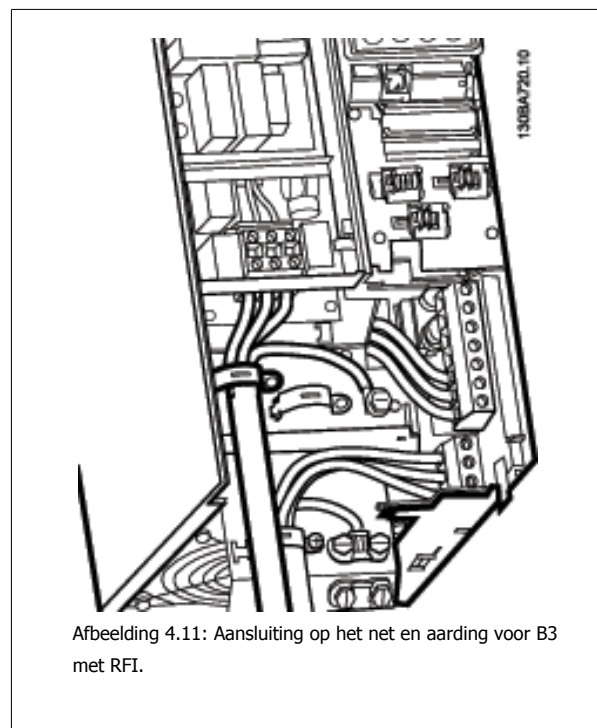
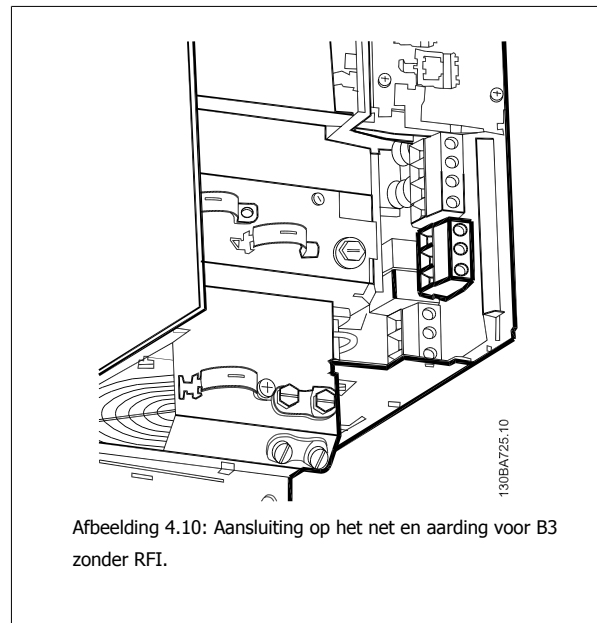
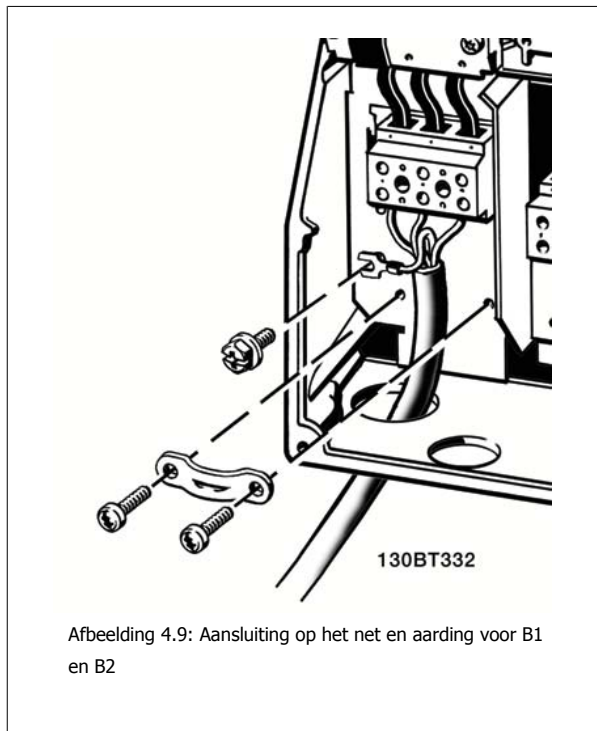


Afbeelding 4.8: Aansluiting op net en aarding met werkschakelaar.

**NB!**

Gebruik klem L1 en L2 in geval van eenfasige A5-eenheden.

### 4.1.8 Netvoeding voor B1, B2 en B3



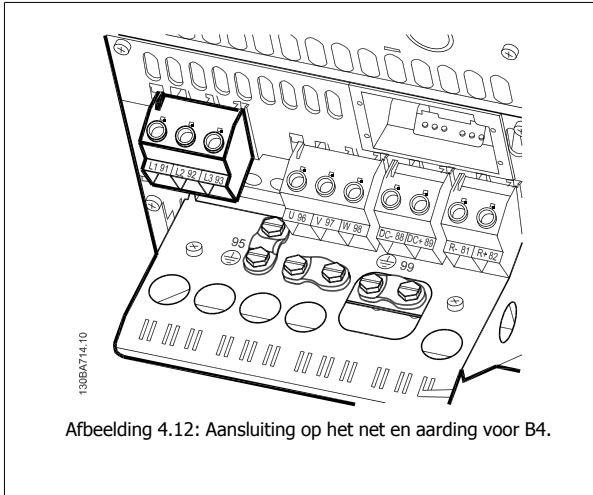
4

**NB!**  
Gebruik klem L1 en L2 in geval van eenfasige B1-eenheden.

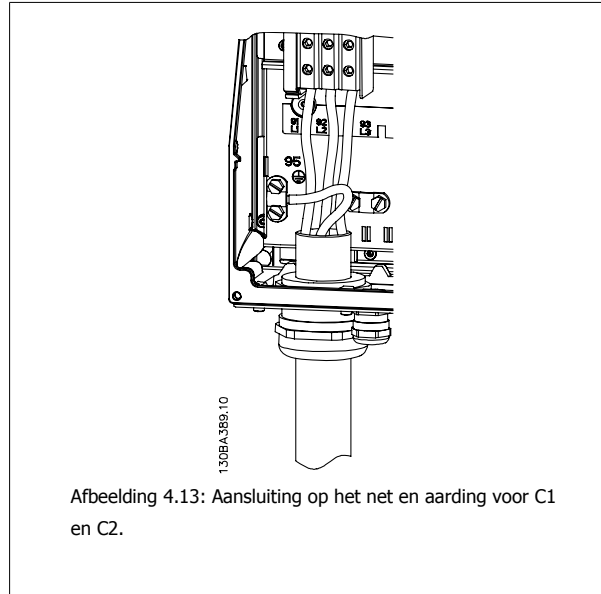
**NB!**  
Zie de sectie Algemene specificaties aan het einde van deze handleiding voor de juiste kabelafmetingen.

4

**4.1.9 Netvoeding voor B4, C1 en C2**

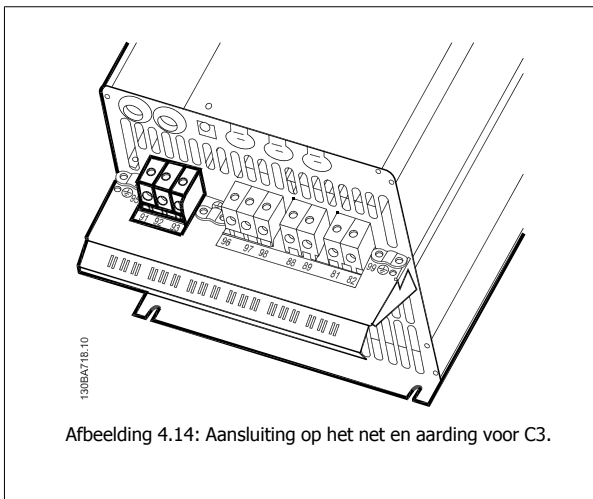


Afbeelding 4.12: Aansluiting op het net en aarding voor B4.

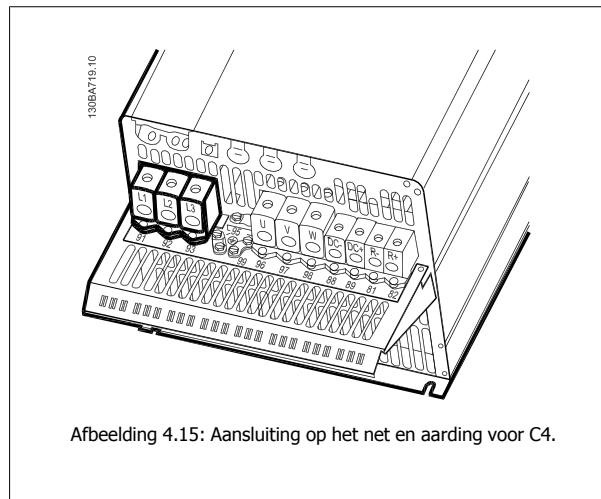


Afbeelding 4.13: Aansluiting op het net en aarding voor C1 en C2.

**4.1.10 Netvoeding voor C3 en C4**



Afbeelding 4.14: Aansluiting op het net en aarding voor C3.



Afbeelding 4.15: Aansluiting op het net en aarding voor C4.



### 4.1.11 Aansluiting motor – inleiding

Zie de sectie *Algemene specificaties* voor de juiste dwarsdoorsnede en lengte van de motorkabel.

- Gebruik een afgeschermd/gewapende motorkabel om te voldoen aan de EMC-emissienormen (of installeer de kabel in een metalen leiding).
- Houd de motorkabel zo kort mogelijk om interferentie en lekstroom te beperken.
- Sluit de afscherming/wapening van de motorkabel aan op de ontkoppingsplaat van de frequentieomvormer en het metaal van de motor. (Dit geldt ook voor beide uiteinden van een metalen leiding als deze wordt gebruikt bij wijze van afscherming.)
- Gebruik voor aansluitingen op de afscherming een zo groot mogelijk oppervlak (kabelklem of met behulp van een kabelpakking conform EMC). Dit kan worden gedaan met behulp van de bijgeleverde installatiemiddelen in de frequentieomvormer.
- Vermijd afsluiting door middel van gedraaide kabeluiteinden (pigtails), omdat dit het afschermingseffect bij hoge frequenties verstoort.
- Als het noodzakelijk is de afscherming te onderbreken om een motorisolator of motorrelais te installeren, dient de afscherming te worden voortgezet met de laagst mogelijke HF-impedantie.

#### Kabellengte en dwarsdoorsnede

De frequentieomvormer is getest met een bepaalde kabellengte en een bepaalde kabeldoorsnede. Als de doorsnede toeneemt, kan ook de kabelcapaciteit – en daarmee de lekstroom – toenemen en moet de kabellengte dienovereenkomstig verminderd worden.

#### Schakelfrequentie

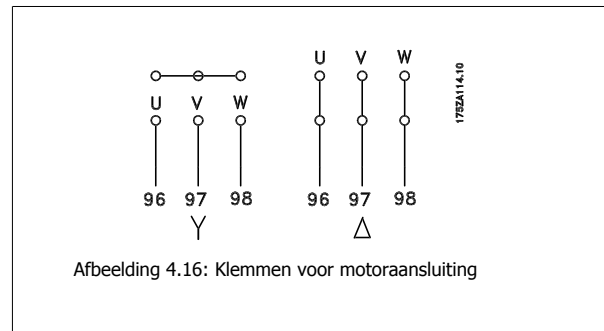
Wanneer frequentieomvormers in combinatie met sinusfilters worden gebruikt om de akoestische ruis van een motor te beperken, moet de schakelfrequentie worden ingesteld volgens de instructies voor sinusfilters in Par. 14-01 *Schakelfrequentie*.

#### Vorzorgsmaatregelen bij gebruik van aluminium geleiders

Aluminium geleiders worden niet aanbevolen voor kabeldoorsneden onder 35 mm<sup>2</sup>. De klemmen kunnen worden gebruikt met aluminium geleiders, maar hiervoor moet het geleideroppervlak schoon zijn en moet de oxidatie worden verwijderd en het oppervlak worden afgesloten met neutrale zuurvrije vaseline voordat de geleider wordt aangesloten.

Bovendien moet de klem Schroef na twee dagen opnieuw worden aangedraaid vanwege de zachtheid van het aluminium. Het is belangrijk dat de aansluiting zorgt voor een gasdichte verbinding, omdat het aluminium oppervlak anders weer zal oxideren.

Alle soorten driefasen asynchrone standaardmotoren kunnen op de frequentieomvormer worden aangesloten. Kleine motoren zijn gewoonlijk in ster geschakeld (230/400 V, D/Y). Grote motoren zijn in driehoekschakeling geschakeld (400/690 V, D/Y). Kijk op het motortypeplaatje voor de juiste aansluitmodus en spanning.



Afbeelding 4.16: Klemmen voor motoraansluiting

**NB!** Bij motoren zonder fase-isolatiemateriaal of andere versterkte isolatie die geschikt is voor gebruik met voedingsspanning (zoals een frequentieomvormer) moet een sinusfilter worden aangebracht op de uitgang van de frequentieomvormer. (Voor motoren die voldoen aan IEC 60034-17 is geen sinusfilter nodig.)

Nr.	96	97	98	Motorspanning 0-100% van netspanning.
	U	V	W	3 kabels uit motor
	U1	V1	W1	6 kabels uit motor, driehoekschakeling
	W2	U2	V2	
	U1	V1	W1	6 kabels uit motor, sterschakeling
				U2, V2, W2 moeten afzonderlijk onderling worden verbonden (optioneel klemmenblok)
Nr.	99			Aardverbinding
	PE			

Tabel 4.8: Motoraansluiting met 3 en 6 kabels.

4

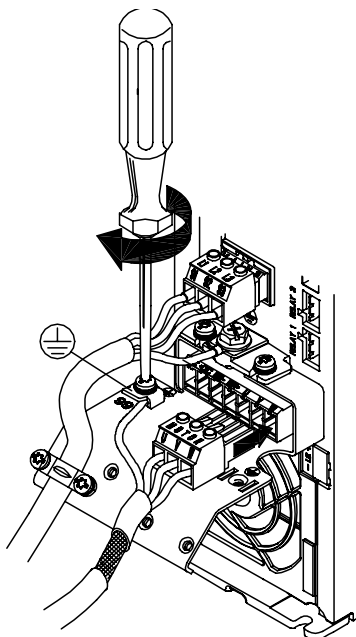
4.1.12 Motorbedradingsoverzicht

Behuizing:	A2 (IP 20/IP 21)	A3 (IP 20/IP 21)	A5 (IP 55/IP 66)	B1 (IP 21/IP 55/ IP 66)	B2 (IP 21/IP 55/ IP 66)	B3 (IP 20)	B4 (IP 20)	C1 (IP 21/IP 55/66)	C2 (IP 21/IP 55/66)	C3 (IP 20)	C4 (IP 20)
<b>Motorvermo- gen:</b>											
200-240 V	1,1-3,0 kW	3,7 kW	1,1-3,7 kW	5,5-11 kW	15 kW	5,5-11 kW	15-18,5 kW	18,5-30 kW	37-45 kW	22-30 kW	37-45 kW
380-480 V	1,1-4,0 kW	5,5-7,5 kW	1,1-7,5 kW	11-18,5 kW	22-30 kW	11-18,5 kW	22-37 kW	37-55 kW	75-90 kW	45-55 kW	75-90 kW
525-600 V		1,1-7,5 kW	1,1-7,5 kW	11-18,5 kW	22-30 kW	11-18,5 kW	22-37 kW	37-55 kW	75-90 kW	45-55 kW	75-90 kW
<b>Ga naar:</b>	<b>4.1.12</b>	<b>4.1.12</b>	<b>4.1.13</b>	<b>4.1.14</b>	<b>4.1.14</b>	<b>4.1.15</b>	<b>4.1.15</b>	<b>4.1.16</b>	<b>4.1.16</b>	<b>4.1.17</b>	<b>4.1.17</b>

Tabel 4.9: Motorbedradingstabel

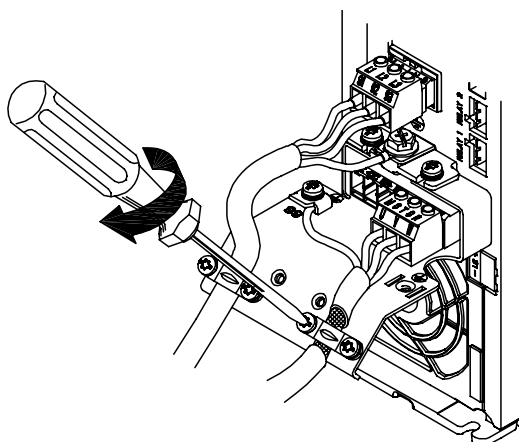
### 4.1.13 Motoraansluiting voor A2 en A3

Volg de stappen in de tekening om de motor aan te sluiten op de frequentieomvormer.



130BA265.10

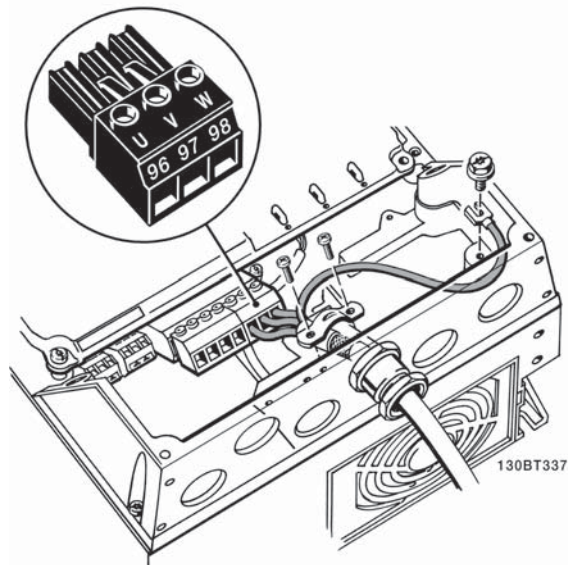
Afbeelding 4.17: Sluit eerst de motoraarde af en plaats dan de motordraden U, V en W in de stekker en zet deze vast.



130BA266.10

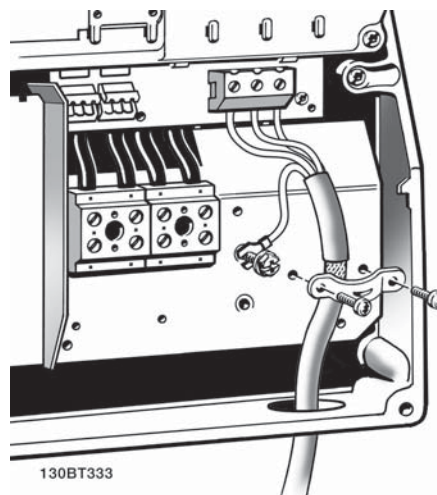
Afbeelding 4.18: Monteer de kabelklem om te zorgen voor een aansluiting van 360 graden tussen chassis en afscherming. Zorg ervoor dat de buitenste isolatie van de motorkabel onder de kabelklem is verwijderd.

#### 4.1.14 Motoraansluiting voor A5



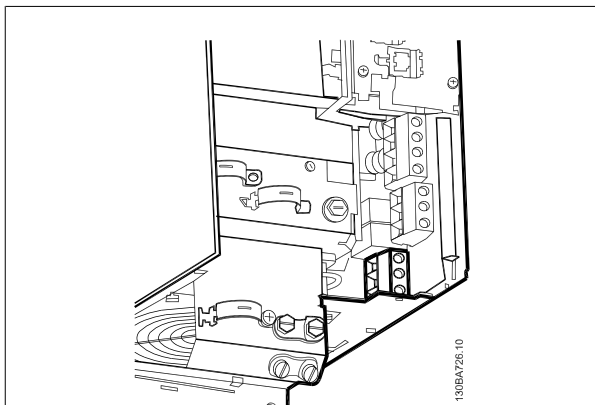
Afbeelding 4.19: Sluit eerst de motoraarde af en plaats dan de motordraden U, V en W in de klem en zet deze vast. Zorg ervoor dat de buitenste isolatie van de motorkabel onder de EMC-klem is verwijderd.

#### 4.1.15 Motoraansluiting voor B1 en B2

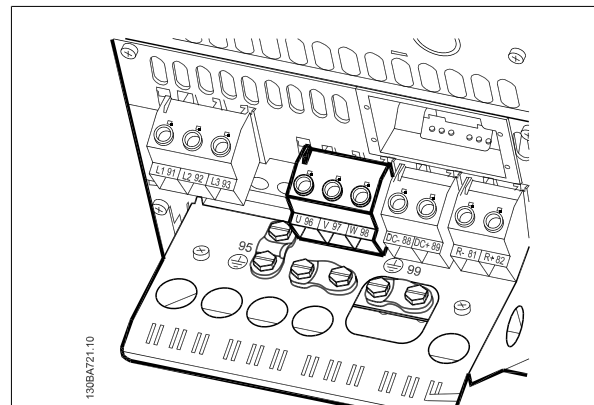


Afbeelding 4.20: Sluit eerst de motoraarde af en plaats dan de motordraden U, V en W in de klem en zet deze vast. Zorg ervoor dat de buitenste isolatie van de motorkabel onder de EMC-klem is verwijderd.

#### 4.1.16 Motoraansluiting voor B3 en B4



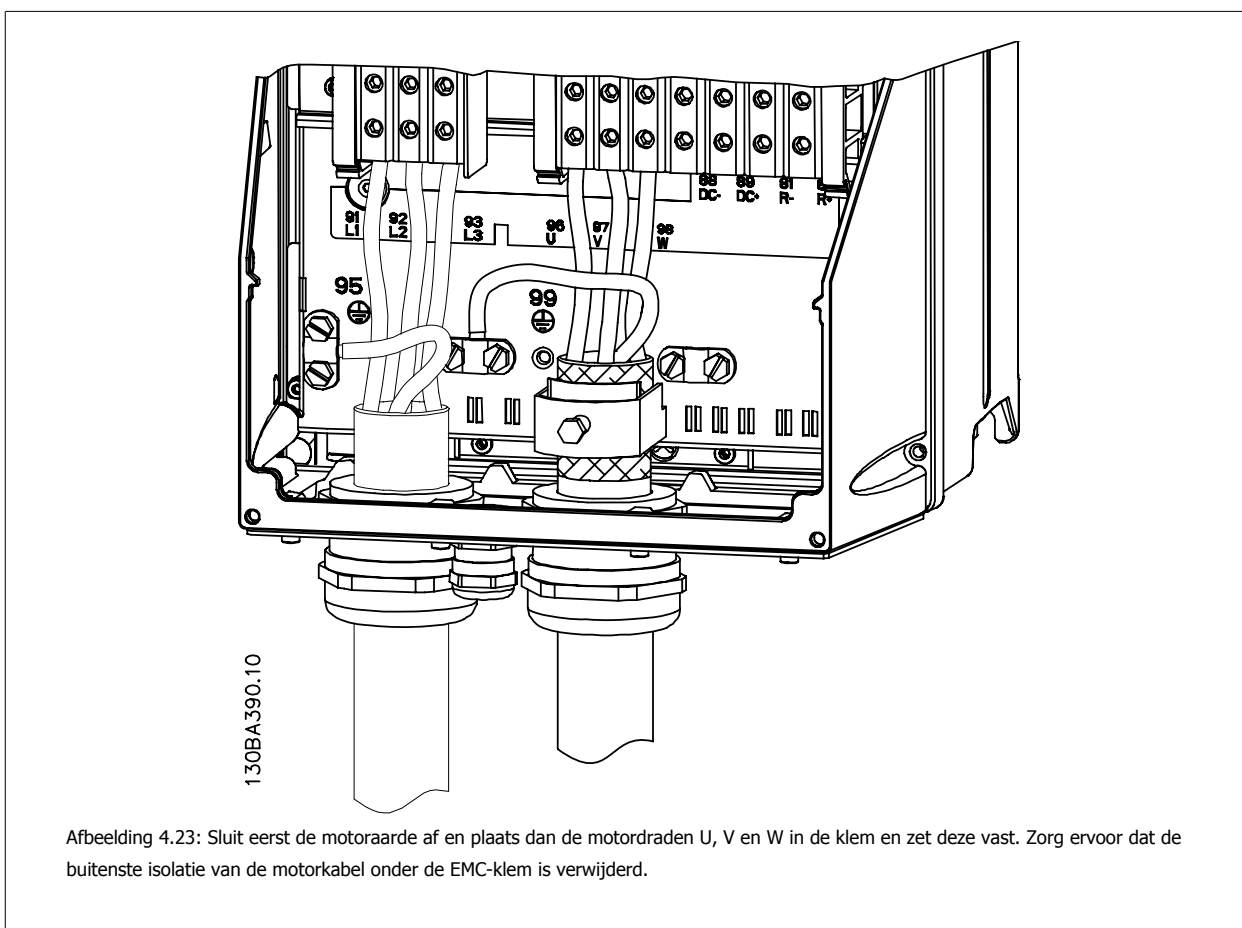
Afbeelding 4.21: Sluit eerst de motoraarde af en plaats dan de motordraden U, V en W in de klem en zet deze vast. Zorg ervoor dat de buitenste isolatie van de motorkabel onder de EMC-klem is verwijderd.



Afbeelding 4.22: Sluit eerst de motoraarde af en plaats dan de motordraden U, V en W in de klem en zet deze vast. Zorg ervoor dat de buitenste isolatie van de motorkabel onder de EMC-klem is verwijderd.

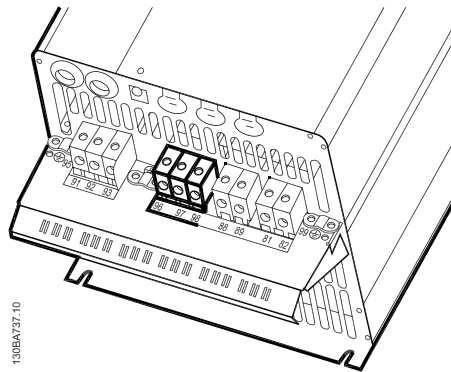
4

#### 4.1.17 Motoraansluiting voor C1 en C2

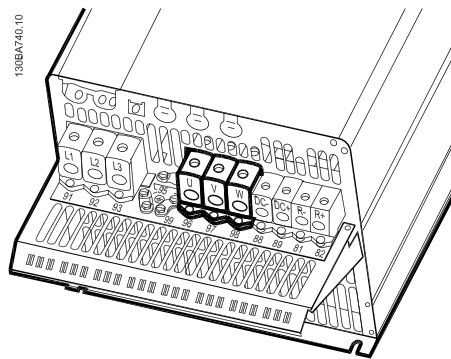


Afbeelding 4.23: Sluit eerst de motoraarde af en plaats dan de motordraden U, V en W in de klem en zet deze vast. Zorg ervoor dat de buitenste isolatie van de motorkabel onder de EMC-klem is verwijderd.

#### 4.1.18 Motoraansluiting voor C3 en C4



Afbeelding 4.24: Sluit eerst de motoraarde af en plaats dan de motordraden U, V en W in de relevante klemmen en zet ze vast. Zorg ervoor dat de buitenste isolatie van de motorkabel onder de EMC-klem is verwijderd.



Afbeelding 4.25: Sluit eerst de motoraarde af en plaats dan de motordraden U, V en W in de relevante klemmen en zet ze vast. Zorg ervoor dat de buitenste isolatie van de motorkabel onder de EMC-klem is verwijderd.

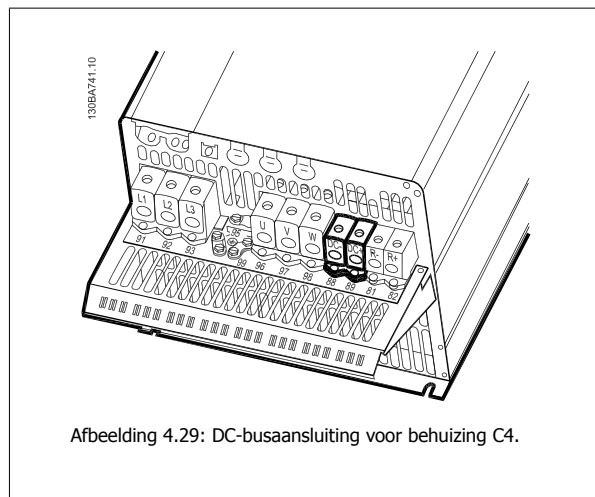
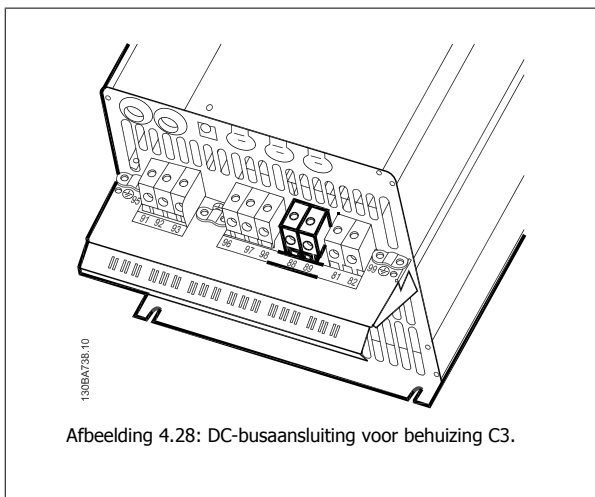
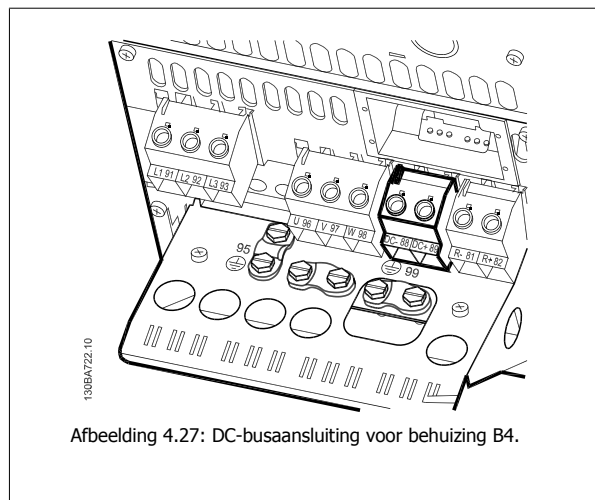
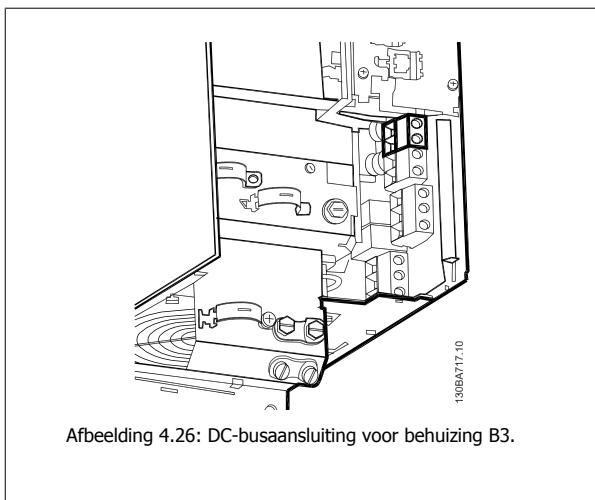
#### 4.1.19 Bedradingsvoorbeeld en testen

De volgende sectie beschrijft hoe u bij de stuurdraden kunt komen en hoe u deze kunt afsluiten. Zie het hoofdstuk *De frequentieomvormer programmeren* voor meer informatie over de functie, programmering en bedrading van de stuurklemmen.

### 4.1.20 DC-busaansluiting

De DC-busklem wordt gebruikt als DC-reserve, waarbij de tussenkring wordt gevoed vanuit een externe bron.

Gebruikte klemnummers: 88, 89



Neem contact op met Danfoss voor meer informatie.

### 4.1.21 Aansluitingsoptie remweerstand/-kabel

De aansluitkabel naar de remweerstand moet zijn afgeschermd/gewapend.

Remweerstand		
Klemnummer	81	82
Klemmen	R-	R+



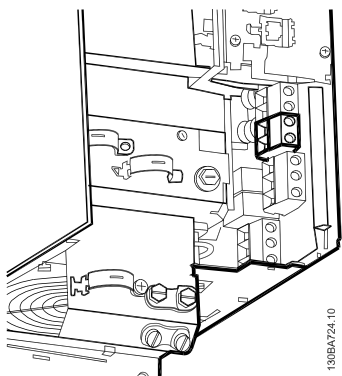
Voor een dynamische rem is extra apparatuur nodig en moet er rekening worden gehouden met de veiligheid. Voor meer informatie kunt u contact opnemen met Danfoss.

4

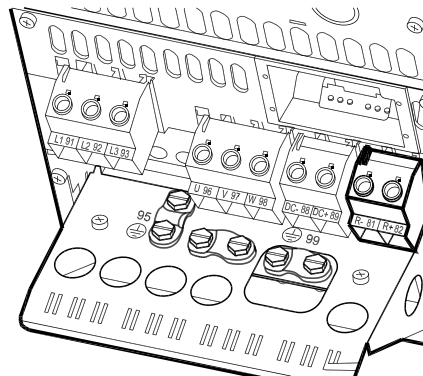
1. Gebruik kabelklemmen om de afscherming te verbinden met de metalen kast van de frequentieomvormer en met de ontkoppelingplaat van de remweerstand.
2. Gebruik een remkabel met een dwarsdoorsnede die past bij de remstroom.



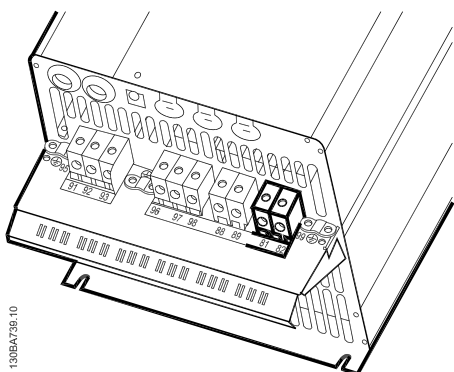
Tussen de klemmen kunnen spanningen tot 975 V DC (bij 600 V AC) komen te staan.



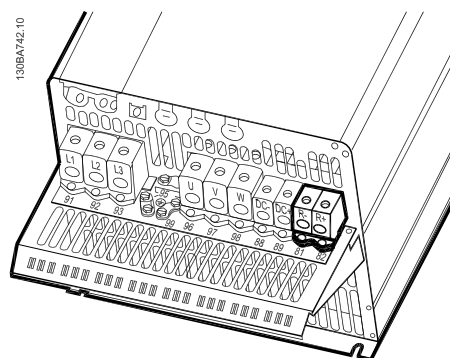
Afbeelding 4.30: Aansluitklem remweerstand/-kabel voor B3.



Afbeelding 4.31: Aansluitklem remweerstand/-kabel voor B4.



Afbeelding 4.32: Aansluitklem remweerstand/-kabel voor C3.



Afbeelding 4.33: Aansluitklem remweerstand/-kabel voor C4.





**NB!**

Als er kortsluiting optreedt in de rem-IGBT dient u vermogensdissipatie in de remweerstand te voorkomen door de netspanning voor de frequentieomvormer af te schakelen via een netschakelaar of contactgever. Alleen de frequentieomvormer mag de contactgever besturen.



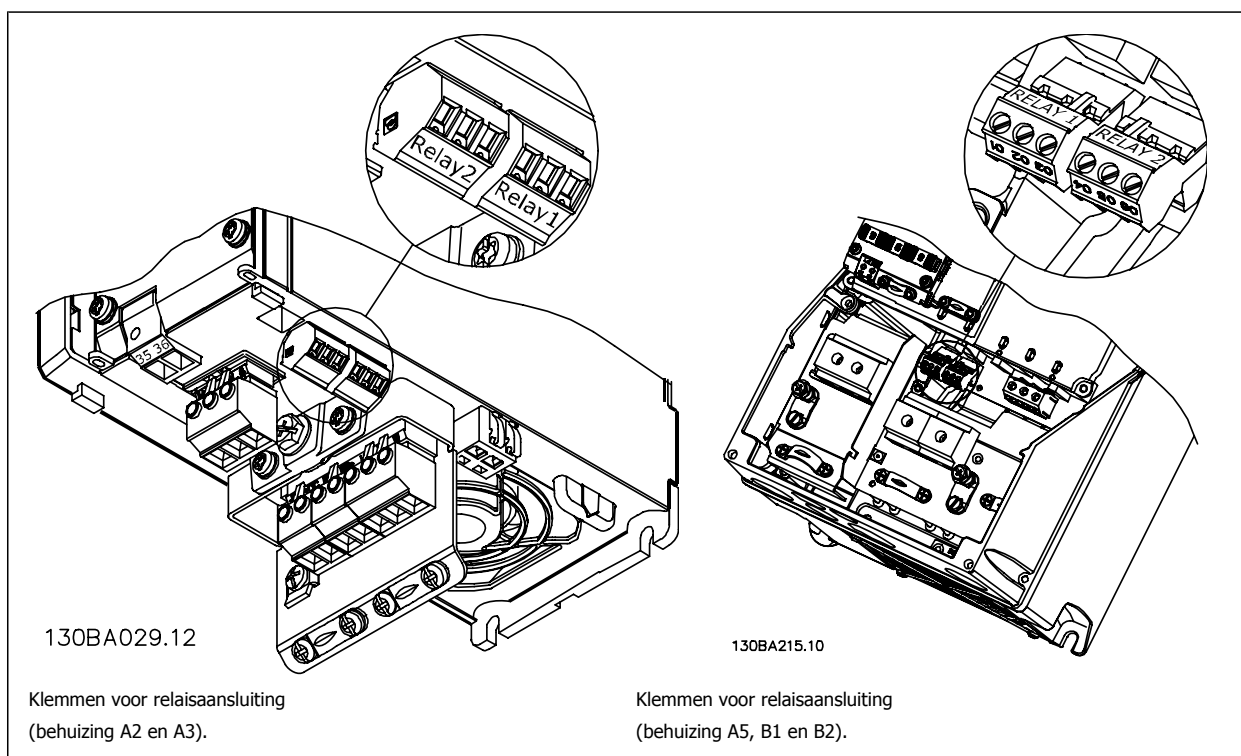
**NB!**

Plaats de remweerstand in een omgeving waar geen brandgevaar heerst en zorg ervoor dat er geen externe objecten door de ventilatiesleuven in de remweerstand kunnen vallen. Dek de ventilatiesleuven en -roosters niet af.

### 4.1.22 Aansluiting relais

Zie par. groep 5-4\* Relais voor het instellen van de relaisuitgang.

Nr.	01 - 02	maak (normaal geopend)
	01 - 03	verbreek (normaal gesloten)
	04 - 05	maak (normaal geopend)
	04 - 06	verbreek (normaal gesloten)



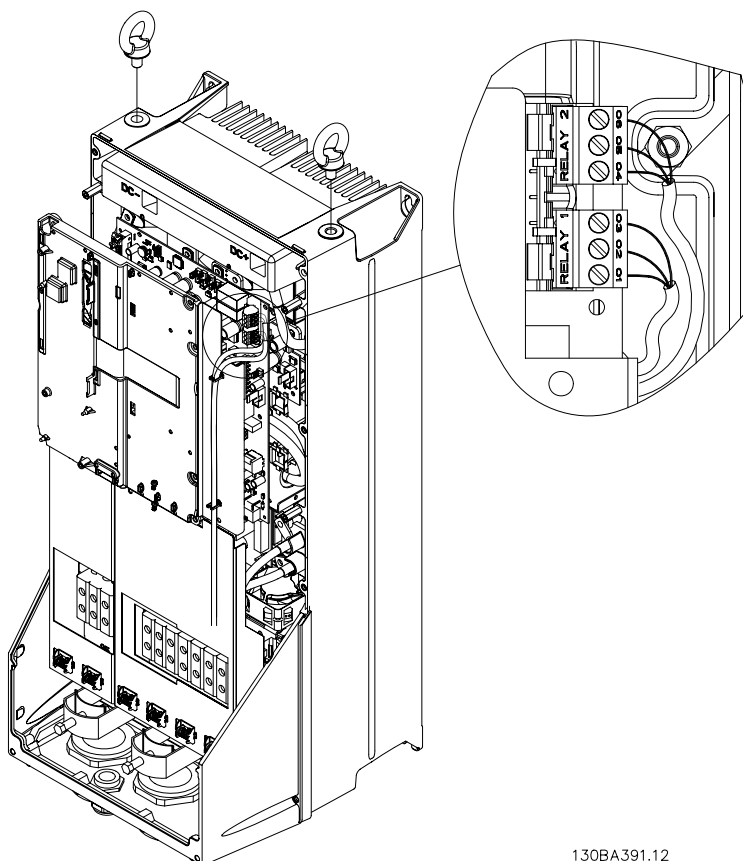
130BA029.12

Klemmen voor relaisaansluiting  
(behuizing A2 en A3).

130BA215.10

Klemmen voor relaisaansluiting  
(behuizing A5, B1 en B2).

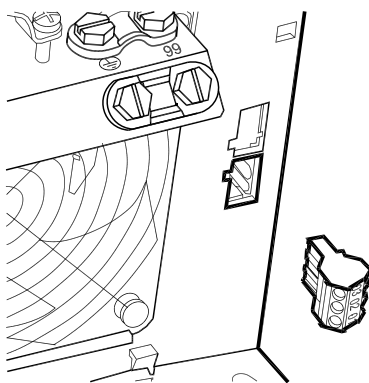
4



130BA391.12

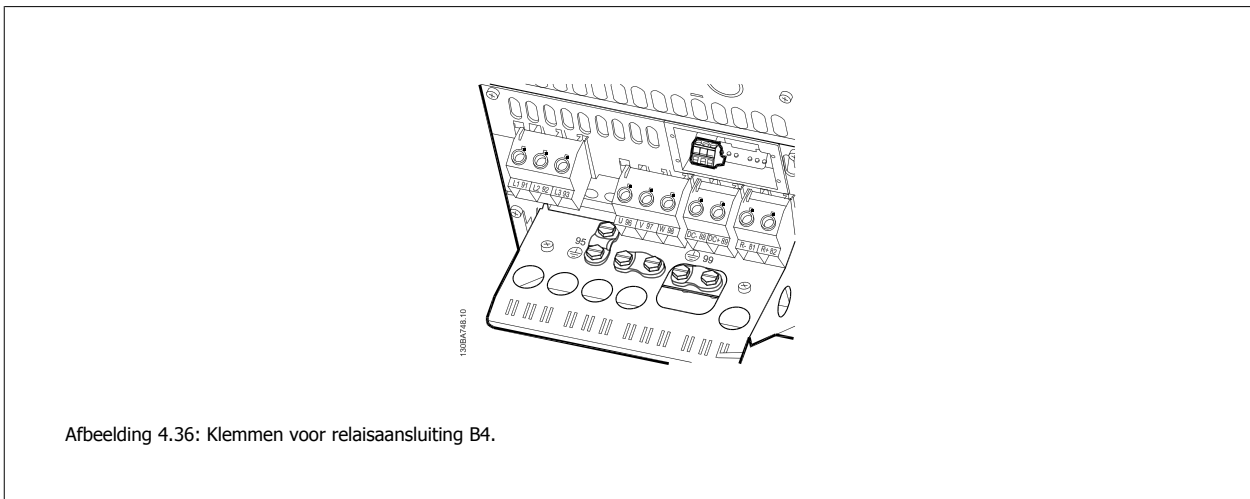
Afbeelding 4.34: Klemmen voor relaisaansluiting (behuizing C1 en C2).

De relaisaansluitingen worden in de uitsnede weergegeven met gemonteerde relaisstekkers (uit de accessoiretas).

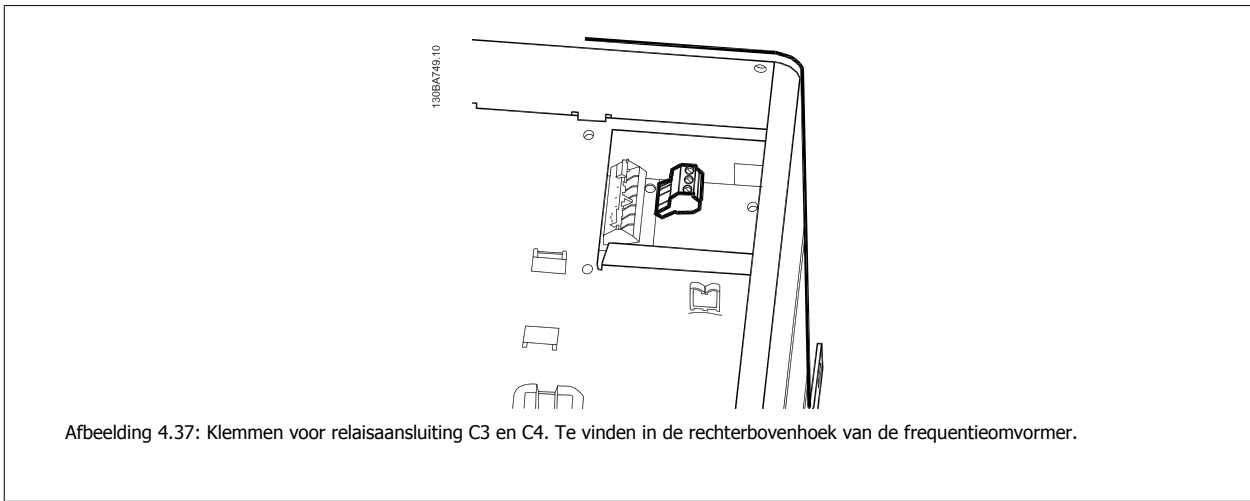


130BA726.10

Afbeelding 4.35: Klemmen voor relaisaansluiting B3. In de fabriek is slechts één relaisingang aangebracht. Verwijder de uitbreekpoort als een tweede relais nodig is.



Afbeelding 4.36: Klemmen voor relisaansluiting B4.



Afbeelding 4.37: Klemmen voor relisaansluiting C3 en C4. Te vinden in de rechterbovenhoek van de frequentieomvormer.

### 4.1.23 Relaisuitgang

#### Relais 1

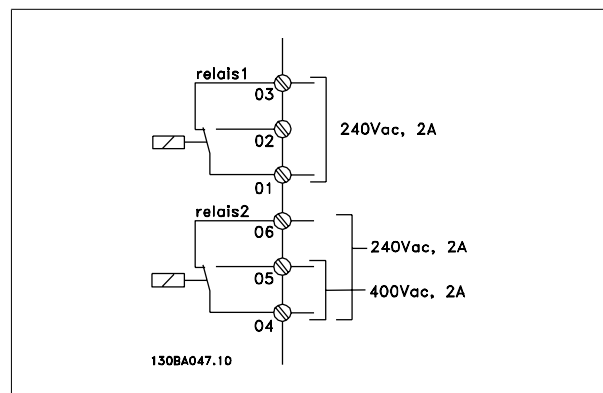
- Klem 01: gemeenschappelijk
- Klem 02: normaal open 240 V AC
- Klem 03: normaal gesloten 240 V AC

#### Relais 2

- Klem 04: gemeenschappelijk
- Klem 05: normaal open 400 V AC
- Klem 06: normaal gesloten 240 V AC

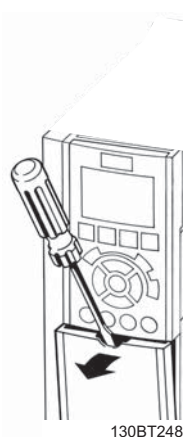
Relais 1 en relais 2 worden geprogrammeerd in Par. 5-40 *Functierelais*, Par. 5-41 *Aan-vertr., relais* en Par. 5-42 *Uit-vertr., relais*.

Extra relaisuitgangen zijn beschikbaar via de optiemodule MCB 105.



#### 4.1.24 Toegang tot stuurklemmen

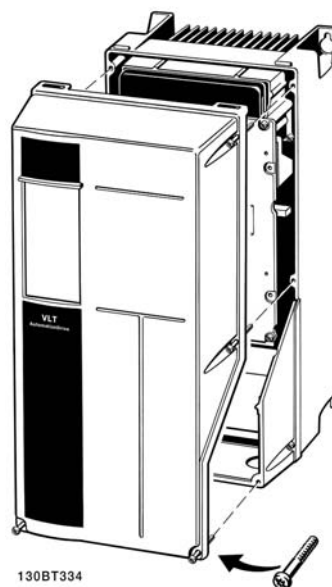
Alle klemmen voor de stuurkabels bevinden zich onder de klemafdekking aan de voorkant van de frequentieomvormer. Verwijder de klemafdekking met behulp van een schroevendraaier.



130BT248

Afbeelding 4.38: Toegang tot de stuurklemmen voor behuizing A2, A3, B3, B4, C3 en C4

Verwijder de voorplaat om toegang te krijgen tot de stuurklemmen. Zorg er bij het terugplaatsen van de voorplaat voor dat deze goed wordt bevestigd met een aanhaalmoment van 2 Nm.



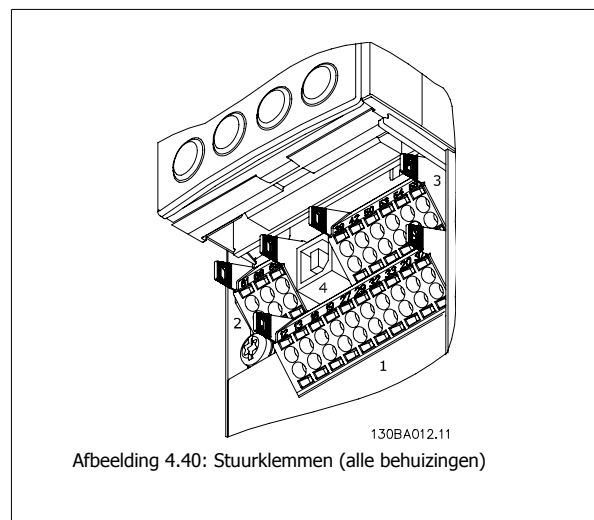
130BT334

Afbeelding 4.39: Toegang tot de stuurklemmen voor behuizing A5, B1, B2, C1 en C2

### 4.1.25 Stuurklemmen

#### Tekeningverwijzingen:

1. 10-polige stekker voor digitale I/O.
2. 3-polige stekker voor RS 485-bus.
3. 6-polige stekker voor analoge I/O.
4. USB-aansluiting.



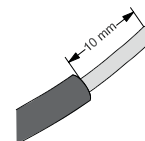
4

### 4.1.26 De motor en draairichting testen



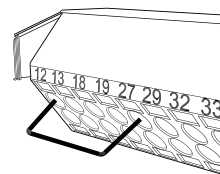
Houd er rekening mee dat de motor onbedoeld kan starten. Zorg ervoor dat personeel of apparatuur geen gevaar loopt!

Volg onderstaande stappen om de motoraansluiting en de draairichting te testen. Zorg ervoor dat er geen spanning op de eenheid staat.



Afbeelding 4.41:

Stap 1: Verwijder eerst de isolatie aan beide uiteinden van de draad over 50-70 mm.



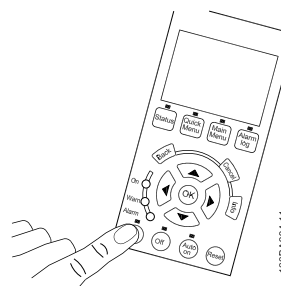
Afbeelding 4.43:

Stap 3: Steek het andere uiteinde in klem 12 of 13. (NB Voor eenheden met de functie Veilige stop geldt dat de bestaande jumper tussen klem 12 en 37 beslist niet mag worden verwijderd, omdat de eenheid dan niet meer zal functioneren!)



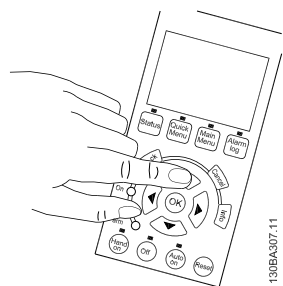
Afbeelding 4.44:

**Stap 4:** Schakel de spanning in en druk op de knop [Off]. In deze toestand zou de motor niet mogen draaien. Druk op [Off] om de motor op ieder gewenst moment te stoppen. De LED boven de knop [Off] zou moeten branden. Raadpleeg hoofdstuk 7 als er sprake is van knipperende alarmen of waarschuwingen.



Afbeelding 4.45:

**Stap 5:** Wanneer u op de [Hand on]-knop drukt, zou de LED boven de knop moeten gaan branden en gaat de motor mogelijk draaien.



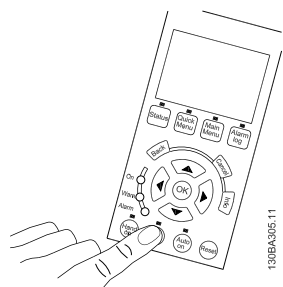
Afbeelding 4.46:

**Stap 6:** De snelheid van de motor wordt aangegeven op het LCP. Deze kan worden aangepast met behulp van de pijltjestoetsen omhoog ▲ en omlaag ▼.



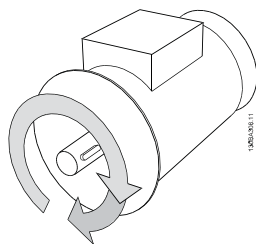
Afbeelding 4.47:

**Stap 7:** Met de pijltjestoetsen links ◀ en rechts ▶ kunt u de cursor verplaatsen. Hiermee kunt u de snelheid met grotere intervallen aanpassen.



Afbeelding 4.48:

**Stap 8:** Druk op de knop [Off] om de motor weer te stoppen.



Afbeelding 4.49:

**Stap 9:** Verwissel zo nodig twee motordraden als de motor niet in de gewenste richting draait.



Schakel de frequentieomvormer van het net af voordat u motordraden verwisselt.

4

#### 4.1.27 Schakelaar S201, S202 en S801

De schakelaars S201 (AI 53) en S202 (AI 54) worden gebruikt om een stroom- (0-20 mA) of spanningsconfiguratie (0 tot 10 V) van respectievelijk de analoge ingangsklemmen 53 en 54 te selecteren.

Schakelaar S801 (BUS TER.) kan worden gebruikt om de RS 485-poort (klem 68 en 69) af te sluiten.

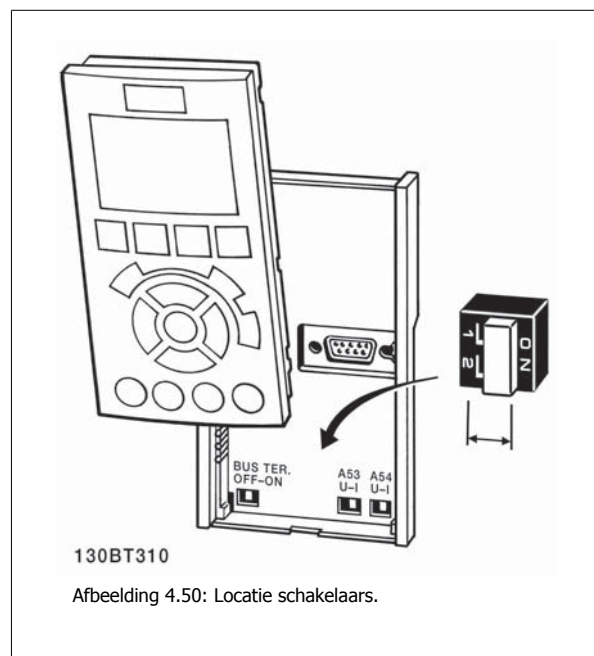
Het is mogelijk dat de schakelaars worden bedekt door een eventuele optie.

##### Standaardinstelling:

S201 (AI 53) = uit (spanningsingang)

S202 (AI 54) = uit (spanningsingang)

S801 (busafsluiting) = uit



## 4.2 Laatste optimalisatie en test

Volg onderstaande stappen om de motorprestaties te optimaliseren en de frequentieomvormer voor de aangesloten motor en de installatie te optimaliseren. Zorg ervoor dat de frequentieomvormer en motor zijn aangesloten en dat de voeding voor de frequentieomvormer is ingeschakeld.



### NB!

Controleer voor het inschakelen of de aangesloten apparatuur klaar is voor gebruik.

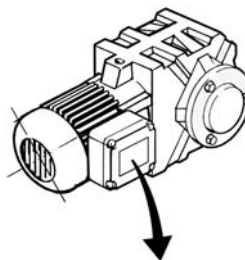
## 4

**Stap 1:** Kijk waar het motortypeplaatje zich bevindt.



### NB!

De motor kan op twee manieren zijn aangesloten, nl. ster (Y) of driehoek ( $\Delta$ ). Deze informatie vindt u op het motortypeplaatje.



BAUER D-73734 ESILINGEN	
3 ~ MOTOR NR. 1827421	2003
S/E005A9	
	1,5 kW
$n_1$ 31,5 /min.	400 Y V
$n_2$ 1400 /min.	50 Hz
$\cos \varphi$ 0,80	3,6 A
1,7L	
B	IP 65 H1/1A
130BT307	

Afbeelding 4.51: Voorbeeld motortypeplaatje

**Stap 2:** Voer de gegevens van het motortypeplaatje in op onderstaande parameterlijst.

Om toegang te krijgen tot deze lijst drukt u eerst op de toets [Quick Menu] en selecteert u vervolgens Q2 *Snelle setup*.

1.	Par. 1-20 <i>Motorverm. [kW]</i> Par. 1-21 <i>Motorverm. [PK]</i>
2.	Par. 1-22 <i>Motorspanning</i>
3.	Par. 1-23 <i>Motorfrequentie</i>
4.	Par. 1-24 <i>Motorstroom</i>
5.	Par. 1-25 <i>Nom. motorsnelheid</i>

Tabel 4.10: Motorparameters

**Stap 3:** Voer een Automatische aanpassing motorgegevens (AMA) uit. Voer een Auto Tune uit.

Het uitvoeren van een AMA zorgt voor de beste prestaties. AMA verricht automatische metingen voor de aangesloten motor en zorgt voor compensatie van installatieverschillen.

- Sluit klem 27 aan op klem 12 of gebruik [Quick Menu] en Q2 *Snelle setup* en stel Klem 27 Par. 5-12 *Klem 27 digitale ingang* in op *Niet in bedrijf*[0]
- Druk op [Quick Menu], selecteer Q3 *Functiesetups*, Q3-1 *Alg. instellingen* en Q3-10 *Geav. Motorinstellingen* en schuif omlaag naar Par. 1-29 *Autom. aanpassing motorgeg. (AMA)*.
- Druk op [OK] om AMA-procedure te activeren via Par. 1-29 *Autom. aanpassing motorgeg. (AMA)*.
- Selecteer een volledige of een beperkte AMA. Als er een sinusfilter is gemonteerd, dient u enkel een beperkte AMA uit te voeren of het sinusfilter tijdelijk te verwijderen tijdens de AMA-procedure.
- Druk op de [OK]-toets. Op het display verschijnt 'Druk op [Hand on] om AMA te starten'.
- Druk op de [Hand on]-toets. Een balkje geeft de voortgang van de AMA aan.

### AMA onderbreken tijdens de procedure



1. Druk op de [Off]-toets – de frequentieomvormer komt in de alarmmodus terecht en op het display wordt aangegeven dat de AMA is beëindigd door de gebruiker.

**AMA voltooid**

1. Het display toont de melding 'Druk op [OK] om AMA te voltooiën'.
2. Druk op de [OK]-toets om de AMA-procedure te verlaten.

**AMA mislukt**

1. De frequentieomvormer komt terecht in de alarmmodus. In het hoofdstuk *Problemen verhelpen* wordt een beschrijving van het alarm gegeven.
2. 'Rapportwaarde' in de [Alarm log] toont de laatste meting die door de AMA is uitgevoerd voordat de frequentieomvormer in de alarmmodus terecht kwam. Aan de hand van dit nummer en de beschrijving van het alarm kunt u het probleem verhelpen. Vergeet niet om dit nummer en de beschrijving van het alarm te vermelden als u contact opneemt met Danfoss Service.

**NB!**

Het mislukken van een AMA wordt vaak veroorzaakt doordat de gegevens van het motortypeplaatje niet goed worden ingevoerd of omdat er een te groot verschil bestaat tussen het motorvermogen en het vermogen van de frequentieomvormer.

**Stap 4:** Stel de snelheidsbegrenzing en de aan/uitlooptijd in.

Stel de gewenste begrenzings voor de snelheid en de aan- en uitlooptijd in.

Par. 3-02 *Minimumreferentie*

Par. 3-03 *Max. referentie*

Par. 4-11 *Motorsnelh. lage begr. [RPM]* of Par. 4-12 *Motorsnelh. lage begr. [Hz]*

Par. 4-13 *Motorsnelh. hoge begr. [RPM]* of Par. 4-14 *Motorsnelh. hoge begr. [Hz]*

Par. 3-41 *Ramp 1 aanlooptijd* Ramp 1 aanlooptijd [s]

Par. 3-42 *Ramp 1 uitlooptijd* Ramp 1 uitlooptijd [s]

Zie de sectie *De frequentieomvormer programmeren, Modus Snelmenu* voor een eenvoudige setup van deze parameters.

**5**

## 5 Inbedrijfstelling en toepassingsvoorbeelden

### 5.1 Inbedrijfstelling

#### 5.1.1 Modus Snelmenu

##### Parameteregegevens

Het grafische display (GLCP) biedt toegang tot alle parameters die worden vermeld onder het Snelmenu. Het numerieke display (NLCP) biedt enkel toegang tot de parameters van de Snelle setup. Volg onderstaande procedure om parameterinstellingen in te voeren of te wijzigen met behulp van de [Quick Menu]-toets.

1. Druk op [Quick Menu]
2. Gebruik de toetsen [▲] en [▼] om naar de te wijzigen parameter te gaan.
3. Druk op [OK].
4. Gebruik de toetsen [▲] en [▼] om de juiste parameterinstelling te selecteren.
5. Druk op [OK].
6. Gebruik de toetsen [◀] en [▶] om naar een ander cijfer binnen de parameterinstelling te gaan.
7. Het gemarkeerde gebied geeft aan welk cijfer is geselecteerd voor wijziging.
8. Druk op de toets [Cancel] om de wijziging ongedaan te maken of druk op de toets [OK] om de wijziging te bevestigen en de nieuwe instelling op te slaan.

##### Voorbeeld van het wijzigen van een parameterinstelling

Stel dat par. 22-60 is ingesteld op *Uit*. U wilt de bewakingsfunctie voor de ventilatorband – al of niet defect – echter inschakelen. Volg hiervoor onderstaande procedure:

1. Druk op de [Quick Menu]-toets.
2. Selecteer *Functiesetups* met behulp van de toets [▼].
3. Druk op [OK].
4. Selecteer *Toepassingsinst.* met behulp van de toets [▼]
5. Druk op [OK].
6. Druk opnieuw op [OK] om *Vent. functies* te selecteren.
7. Selecteer *Functie Defecte band* door op [OK] te drukken.
8. Gebruik de toets [▼] om *Uitsch. [2]* te selecteren en druk op [OK] om de nieuwe instelling te bevestigen.

De frequentieomvormer zal nu uitschakelen (trip) wanneer een defecte ventilatorband wordt gedetecteerd.

##### Selecteer *Persoonlijk menu* om de persoonlijke parameters weer te geven.

Selecteer *Persoonlijk menu* om alleen de parameters weer te geven die eerder zijn geselecteerd en geprogrammeerd als persoonlijke parameters. De OEM van een luchtbehandelingskast (LBK) of pomp kan deze parameters bijvoorbeeld bij de inbedrijfstelling in de fabriek al hebben geprogrammeerd in Persoonlijk menu om de inbedrijfstelling/fijnafstelling ter plaatse te vereenvoudigen. Deze parameters worden ingesteld via Par. 0-25 *Persoonlijk menu*. Er kunnen maximaal 20 parameters worden geprogrammeerd via dit menu.

##### Selecteer *Gemaakte wijz.* voor informatie over:

- de laatste 10 wijzigingen. Gebruik de navigatietoetsen omhoog/omlaag om door de laatste 10 gewijzigde parameters te schuiven.
- de wijzigingen die sinds de standaardinstelling zijn gemaakt.

##### Selecteer [Logdata]:

voor informatie over de uitlezingen in de displayregel. De informatie wordt als grafiek weergegeven.

Het is alleen mogelijk om de ingestelde displayparameters in Par. 0-20 *Displayregel 1.1 klein* en Par. 0-24 *Displayregel 3 groot* te bekijken. Er kunnen maximaal 120 voorbeelden in het geheugen worden opgeslagen voor later gebruik.

## Snelle setup

### Efficiënte parametersetup voor VLT HVAC Drive-toepassingen

Via [Quick Menu] kunnen de parameters voor de meeste VLT HVAC Drive-toepassingen op eenvoudige wijze worden ingesteld.

Als u op [Quick Menu] drukt, worden de diverse functies van het snelmenu weergegeven. Zie ook afbeelding 6.1 hieronder en tabel Q3-1 tot Q3-4 in onderstaande sectie *Functiesetups*.

### Voorbeeld van het gebruik van de optie Snelle setup

Stel dat u de uitlooptijd wilt instellen op 100 seconden!

1. Selecteer Snelle setup. De eerste parameter van de snelle setup, Par. 0-01 *Taal*, wordt weergegeven.
2. Gebruik de toets [▼] om Par. 3-42 *Ramp 1 uitlooptijd* (met standaardinstelling 20 s) te selecteren.
3. Druk op [OK].
4. Gebruik de toets [◀] om het derde cijfer voor het decimaalteken te markeren.
5. Wijzig '0' in '1' met behulp van de toets [▲].
6. Gebruik de toets [▶] om het cijfer '2' te markeren.
7. Wijzig '2' in '0' met behulp van de toets [▼].
8. Druk op [OK].

De nieuwe uitlooptijd is nu ingesteld op 100 seconden.

Het wordt aangeraden om de setup in de aangegeven volgorde uit te voeren.



#### NB!

Een volledige beschrijving van de functie is te vinden in de betreffende parametersecties van deze handleiding.



Afbeelding 5.1: Overzicht snelmenu

De optie Snelle setup geeft toegang tot de 18 belangrijkste parameters voor de setup van de frequentieomvormer. Na het programmeren is de frequentieomvormer in de meeste gevallen bedrijfsklaar. De 18 parameters van de Snelle setup worden in onderstaande tabel vermeld. Een volledige beschrijving van de functie vindt u in de betreffende parametersecties van deze handleiding.

Parameter	[Eenh]
Par. 0-01 <i>Taal</i>	
Par. 1-20 <i>Motorverm. [kW]</i>	[kW]
Par. 1-21 <i>Motorverm. [PK]</i>	[pk]
Par. 1-22 <i>Motorspanning*</i>	[V]
Par. 1-23 <i>Motorfrequentie</i>	[Hz]
Par. 1-24 <i>Motorstroom</i>	[A]
Par. 1-25 <i>Nom. motorsnelheid</i>	[tpm]
Par. 1-28 <i>Controle draair. motor</i>	[Hz]
Par. 3-41 <i>Ramp 1 aanlooptijd</i>	[s]
Par. 3-42 <i>Ramp 1 uitlooptijd</i>	[s]
Par. 4-11 <i>Motorsnelh. lage begr. [RPM]</i>	[tpm]
Par. 4-12 <i>Motorsnelh. lage begr. [Hz]*</i>	[Hz]
Par. 4-13 <i>Motorsnelh. hoge begr. [RPM]</i>	[tpm]
Par. 4-14 <i>Motorsnelh. hoge begr. [Hz]*</i>	[Hz]
Par. 3-19 <i>Jog-snelh. [TPM]</i>	[tpm]
Par. 3-11 <i>Jog-snelh. [Hz]*</i>	[Hz]
Par. 5-12 <i>Klem 27 digitale ingang</i>	
Par. 5-40 <i>Funcierelais**</i>	

Tabel 5.1: Parameters Snelle setup

\*De weergave op het display hangt af van de geselecteerde waarde in parameter Par. 0-02 *Eenh. motortoerental* en Par. 0-03 *Regionale instellingen*. De standaardinstelling van Par. 0-02 *Eenh. motortoerental* en Par. 0-03 *Regionale instellingen* hangt af van de geografische regio waarin de frequentieomvormer is geleverd, maar deze kan indien nodig worden gewijzigd.

\*\* Par. 5-40 *Funcierelais* is een array, waar kan worden gekozen tussen *Relais 1* [0] en *Relais 2* [1]. De standaardinstelling is Relais 1 [0] met de standaardfunctie Alarm [9].

Zie de parameterbeschrijving in de sectie *Veelgebruikte parameters*.

Zie de VLT HVAC Drive *Programmeerhandleiding*, MG.11.Cx.yy, voor uitgebreide informatie over instellingen en programmering.

x = versienummer

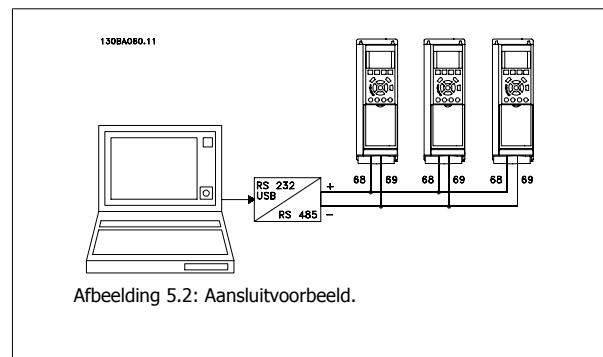
yy = taalcode

**NB!**  
 Als Par. 5-12 *Klem 27 digitale ingang* is ingesteld op *Niet in bedrijf* is er voor klem 27 geen aansluiting naar +24 V nodig om starten mogelijk te maken.  
 Als Par. 5-12 *Klem 27 digitale ingang* is ingesteld op *Vrijloop geïn.* (fabrieksinstelling) is een aansluiting naar +24 V nodig om starten mogelijk te maken.

### 5.1.2 RS 485-busaansluiting

Een of meer frequentieomvormers kunnen worden aangesloten op een controller (of master) met de standaard RS 485-interface. Klem 68 wordt aangesloten op het P-signaal (TX+, RX+), terwijl klem 69 wordt aangesloten op het N-signaal (TX-, RX-).

Gebruik parallelle aansluitingen om meerdere frequentieomvormers aan te sluiten op een master.



Om mogelijke vereffeningstromen in de afscherming te vermijden, moet de kabelafscherming worden geaard via klem 61, die via een RC-koppeling met het frame is verbonden.

**Busafsluiting**

De RS 485-bus moet aan beide uiteinden worden afgesloten met een weerstandsnetwerk. Als de omvormer het eerste of laatste toestel in de RS 485-lus is, moet schakelaar S801 op de stuurkaart in de aan-positie (ON) worden gezet.

Zie de sectie *Schakelaar S201, S202 en S801* voor meer informatie.

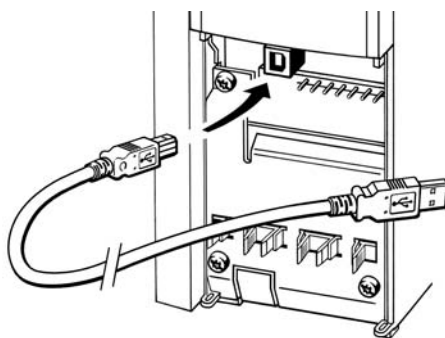
**5.1.3 Een pc aansluiten op de frequentieomvormer**

Installeer de MCT 10 setup-software om de frequentieomvormer vanaf een pc te besturen of te programmeren.

De pc wordt aangesloten via een standaard (host/apparaat) USB-kabel of via de RS 485-interface, zoals weergegeven in de VLT HVAC Drive Design Guide, in de sectie *Installeren van diverse aansluitingen* in het hoofdstuk *Installeren*.

**NB!**

De USB-aansluiting is galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV) en andere hoogspanningsklemmen. De USB-aansluiting is verbonden met de aardverbinding van de frequentieomvormer. Sluit alleen geïsoleerde laptops aan op de USB-connector van de frequentieomvormer.



130BT308

Afbeelding 5.3: Zie de sectie *Stuurklemmen* voor informatie over het aansluiten van de stuurklemmen.

**5.1.4 Hulpprogramma's voor de pc****MCT 10 setup-software voor de pc**

Alle frequentieomvormers zijn uitgerust met een seriële-communicatiepoort. Danfoss levert een hulpprogramma voor de pc voor communicatie tussen pc en frequentieomvormer, de MCT 10 setup-software. Zie de sectie *Beschikbare publicaties* voor meer informatie over dit hulpmiddel.

**De MCT 10 setup-software**

MCT 10 is een eenvoudig te gebruiken interactief programma voor het instellen van parameters in onze frequentieomvormers. De software is te downloaden via de Danfosswebsite <http://www.Danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/SoftwareDownload/DDPC+Software+Program.htm>.

De MCT 10 setup-software is nuttig voor:

- Het offline plannen van een communicatienetwerk; MCT 10 bevat een complete database van frequentieomvormers
- Het online in bedrijf stellen van frequentieomvormers
- Het opslaan van de instellingen voor alle frequentieomvormers
- Het vervangen van een frequentieomvormer in een netwerk
- Eenvoudige en nauwkeurige documentatie van de instellingen van de frequentieomvormer na de inbedrijfstelling
- Het uitbreiden van een bestaand netwerk
- Frequentieomvormers die in de toekomst worden ontwikkeld, worden ondersteund.

MCT 10 setup-software ondersteunt Profibus DP V1 via een Master klasse 2-aansluiting. Hiermee kunnen parameters in een frequentieomvormer online worden gelezen en geschreven via het Profibus-netwerk. Hierdoor is geen extra communicatienetwerk meer nodig.

#### Instellingen van de frequentieomvormer opslaan:

1. Sluit een pc via een USB-poort aan op de eenheid. (NB Sluit alleen een van het net geïsoleerde pc aan op de USB-poort. Anders kan de apparatuur beschadigd raken.)
2. Start de MCT 10 setup-software.
3. Selecteer 'Read from drive'.
4. Selecteer 'Save as'.

Alle parameters zijn nu opgeslagen in de pc.

#### Instellingen van de frequentieomvormer inlezen:


1. Sluit de pc via een USB-poort aan op de frequentieomvormer.
2. Start de MCT 10 setup-software.
3. Selecteer 'Open' – de opgeslagen bestanden worden getoond.
4. Open het relevante bestand.
5. Selecteer 'Write to drive'

Alle parameterinstellingen zijn nu overgezet naar de frequentieomvormer.

Voor de MCT 10 setup-software is een aparte handleiding verkrijgbaar: *MG.10.Rx.yy*.

#### Softwaremodules voor MCT 10 setup-software

De volgende modules zijn in het softwarepakket opgenomen:

	<b>MCT 10 setup-software</b> Parameters instellen Kopiëren van en naar frequentieomvormers Vastleggen en afdrucken van parameterinstellingen, inclusief schema's
	<b>Uitgebr. gebruikersinterface</b> Schema voor preventief onderhoud Klokinstellingen Setup voor programmering van tijdgebonden acties Smart Logic Controller

#### Bestelnummer:

Bij bestelling van de cd met MCT 10 setup-software verzoeken we u bestelnummer 130B1000 te gebruiken.

MCT 10 is ook te downloaden via de Danfoss-website: [WWW.DANFOSS.COM](http://WWW.DANFOSS.COM), Business Area: Motion Controls.

### 5.1.5 Tips en trucs

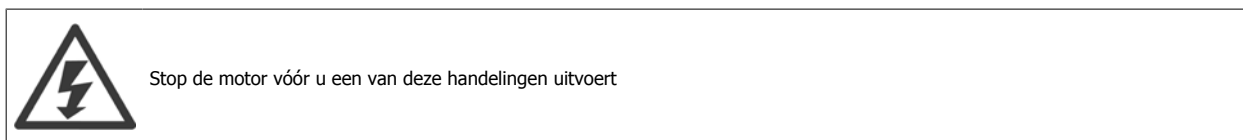
*	Voor de meeste HVAC-toepassingen kunt u met behulp van het Snelmenu, de Snelle setup en de Functiesetup op eenvoudige en snelle wijze toegang krijgen tot alle benodigde specifieke parameters.
*	Voer, indien mogelijk, altijd een AMA uit om te zorgen voor de beste asprestaties.
*	Het contrast van het display kan worden aangepast via [Status] en [▲] voor een donkerder display of via [Status] en [▼] voor een helderder display.
*	Via [Quick Menu] en <i>Gemaakte wijz.</i> kunt u alle parameterinstellingen bekijken die afwijken van de fabrieksinstellingen.
*	Houd de [Main Menu]-toets 3 seconden ingedrukt om naar elke mogelijke parameter te gaan.
*	Voor servicedoeleinden wordt aanbevolen om alle parameters te kopiëren naar het LCP; zie Par. 0-50 <i>LCP kopiëren</i> voor meer informatie

Tabel 5.2: Tips en trucs

## 5

### 5.1.6 Snel overzetten van parameterinstellingen via GLCP

Wanneer de setup van een frequentieomvormer voltooid is, kunt u de parameterinstellingen het beste in het GLCP of met behulp van de MCT 10 setup-software op een pc opslaan.



#### Gegevensopslag in LCP:

1. Ga naar Par. 0-50 *LCP kopiëren*
2. Druk op de [OK]-toets.
3. Selecteer 'Alles naar LCP'.
4. Druk op de [OK]-toets.

Alle parameterinstellingen worden nu opgeslagen in het GLCP, wat wordt aangegeven via de voortgangsbalk. Druk op [OK] als 100% is bereikt.

U kunt het GLCP nu aansluiten op een andere frequentieomvormer en de parameterinstellingen naar die frequentieomvormer kopiëren.

#### Gegevensoverdracht van LCP naar frequentieomvormer:

1. Ga naar Par. 0-50 *LCP kopiëren*
2. Druk op de [OK]-toets.
3. Selecteer 'Alles vanaf LCP'.
4. Druk op de [OK]-toets.

De parameterinstellingen die in het GLCP zijn opgeslagen worden nu gekopieerd naar de frequentieomvormer, wat wordt aangegeven in de voortgangsbalk. Druk op [OK] als 100% is bereikt.



## 5.1.7 Standaardinstellingen herstellen door middel van initialisatie

De standaardinstellingen van de frequentieomvormer kunnen op twee manieren worden hersteld: Aanbevolen initialisatie en handmatige initialisatie. Houd er rekening mee dat deze verschillende resultaten opleveren, zoals hieronder beschreven.

### Aanbevolen initialisatie (via Par. 14-22 *Bedrijfsmodus*)

1. Selecteer Par. 14-22 *Bedrijfsmodus*
2. Druk op [OK].
3. Selecteer 'Initialisatie' (voor NLCP: selecteer '2').
4. Druk op [OK].
5. Schakel de spanning naar de eenheid af en wacht tot het display uit gaat.
6. Sluit de voeding weer aan, waarna de frequentieomvormer is gereset. Het kan enkele seconden duren voordat de eenheid voor de eerste keer opstart.
7. Druk op [Reset].

Par. 14-22 *Bedrijfsmodus* initialiseert alles, behalve:

Par. 14-50 *RFI-filter*

Par. 8-30 *Protocol*

Par. 8-31 *Adres*

Par. 8-32 *Baudsnelheid*

Par. 8-35 *Min. responsvertr.*

Par. 8-36 *Max. responsvertr.*

Par. 8-37 *Max. tss.-tekenvertr.*

Par. 15-00 *Bedrijfsuren* tot Par. 15-05 *x Overspann.*

Par. 15-20 *Hist. log: event* tot Par. 15-22 *Hist. log: tijd*

Par. 15-30 *Alarmlog: foutcode* tot Par. 15-32 *Alarmlog: tijd*



#### NB!

De parameters die in Par. 0-25 *Persoonlijk menu* zijn opgeslagen, blijven gehandhaafd bij het herstellen van de fabrieksinstellingen.

### Handmatige initialisatie



#### NB!

Bij het uitvoeren van een handmatige initialisatiehandmatig herstel worden ook de instellingen voor seriële communicatie, RFI-filter en foutlog gereset.

Verwijdert de ingestelde parameters in Par. 0-25 *Persoonlijk menu*.

1. Schakel de netvoeding af en wacht totdat het display is uitgeschakeld.
- 2a. Druk tegelijkertijd op [Status] – [Main Menu] – [OK] terwijl het grafische LCP (GLCP) wordt ingeschakeld.
- 2b. Druk op [Menu] terwijl het numerieke display (LCP 101) wordt ingeschakeld.
3. Laat de toetsen na 5 seconden los.
4. De frequentieomvormer is nu ingesteld volgens de standaardinstellingen.

Met deze parameter wordt alles geïnitieerd behalve:

Par. 15-00 *Bedrijfsuren*

Par. 15-03 *Inschakelingen*

Par. 15-04 *x Overtemp.*

Par. 15-05 *x Overspann.*

## 5.2 Toepassingsvoorbeelden

### 5.2.1 Start/Stop

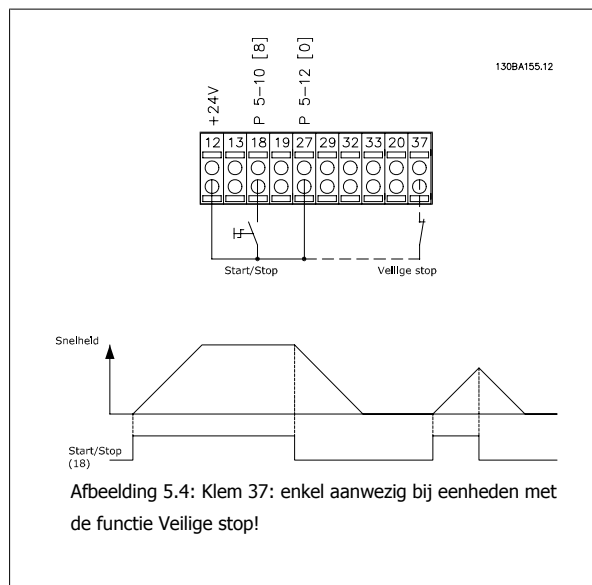
Klem 18 = Start/stop Par. 5-10 *Klem 18 digitale ingang [8] Start*

Klem 27 = Niet in bedrijf Par. 5-12 *Klem 27 digitale ingang [0] Niet in bedrijf (standaard Vrijloop geïn.)*

Par. 5-10 *Klem 18 digitale ingang = Start (standaard)*

Par. 5-12 *Klem 27 digitale ingang = Vrijloop geïn. (standaard)*

5



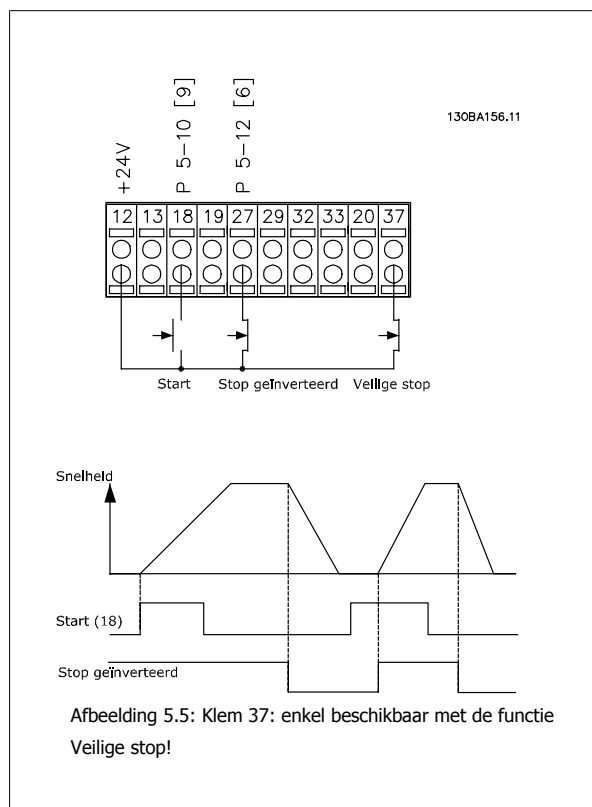
### 5.2.2 Pulsstart/stop

Klem 18 = Start/stop Par. 5-10 *Klem 18 digitale ingang [9] Pulsstart*

Klem 27 = Stop Par. 5-12 *Klem 27 digitale ingang [6] Stop geïn.*

Par. 5-10 *Klem 18 digitale ingang = Pulsstart*

Par. 5-12 *Klem 27 digitale ingang = Stop geïnverteerd*



### 5.2.3 Automatische aanpassing motorgegevens (AMA)

AMA is een algoritme voor het meten van de elektrische motorparameters op een motor in stilstand. AMA levert zelf dus geen koppel.

AMA is nuttig bij het in bedrijf stellen van een systeem en het optimaliseren van de afstelling van de frequentieomvormer op de gebruikte motor. Deze functie wordt met name gebruikt wanneer de standaardinstelling niet van toepassing is op de aangesloten motor.

Par. 1-29 *Autom. aanpassing motorgeg. (AMA)* biedt de keuze tussen een volledige AMA waarbij alle elektrische motorparameters worden vastgesteld en een beperkte AMA waarbij alleen de statorweerstand  $R_s$  wordt bepaald.

De duur van een volledige AMA varieert van enkele minuten voor kleine motoren tot meer dan 15 minuten voor grote motoren.

#### Beperkingen en voorwaarden:

- Om ervoor te zorgen dat AMA de motorparameters optimaal kan bepalen, moeten de juiste gegevens van het motortypeplaatje worden ingevoerd in Par. 1-20 *Motorverm. [kW]* tot Par. 1-28 *Controle draair. motor*.
- Voor de beste afstelling van de frequentieomvormer wordt aanbevolen de AMA uit te voeren op een koude motor. Wanneer een AMA meerdere keren achter elkaar wordt uitgevoerd, kan de motor warm worden, waardoor de statorweerstand  $R_s$  toeneemt. Dit is normaal gesproken echter geen kritieke waarde.
- AMA kan alleen worden uitgevoerd als de nominale motorstroom minstens 35% van de nominale uitgangsstroom van de frequentieomvormer bedraagt. AMA kan worden uitgevoerd op een motor die maximaal één maat groter is.
- Het is mogelijk om een beperkte AMA-procedure uit te voeren terwijl er een sinusfilter is geïnstalleerd. Vermijd het uitvoeren van een volledige AMA met een sinusfilter. Als een algehele instelling vereist is, moet u het sinusfilter verwijderen voordat u een volledige AMA uitvoert. Plaats het sinusfilter terug na voltooiing van de AMA.
- Als er motoren parallel zijn gekoppeld, kunt u enkel een beperkte AMA uitvoeren, indien gewenst.
- Voer geen volledige AMA uit bij gebruik van synchroonmotoren. Voer bij gebruik van synchroonmotoren een beperkte AMA uit en stel de uitgebreide motorgegevens handmatig in. De AMA-functie kan niet worden toegepast op permanente-magneetmotoren.
- De frequentieomvormer levert geen motorkoppel tijdens een AMA. Tijdens een AMA mag de toepassing de motoras beslist niet laten draaien, wat bijv. wel eens voorkomt bij loos draaien in ventilatiesystemen. Dit verstoort de AMA-functie.

6

## 6 Bedienung van de frequentieomvormer

### 6.1.1 Drie bedieningswijzen

**De frequentieomvormer kan op drie manieren worden bediend:**

1. Via een grafisch lokaal bedieningspaneel (GLCP); zie 5.1.2
2. Via een numeriek lokaal bedieningspaneel (NLCP); zie 5.1.3
3. Via RS 485 seriële communicatie of USB, beide voor pc-aansluiting; zie 5.1.4

Als de frequentieomvormer is uitgerust met een veldbusoptie, dient u de bijbehorende documentatie te raadplegen.

### 6.1.2 Bedienung van het grafische LCP (GLCP)

Onderstaande instructies gelden voor het GLCP (LCP 102).

De functies van het GLCP zijn verdeeld in vier groepen:

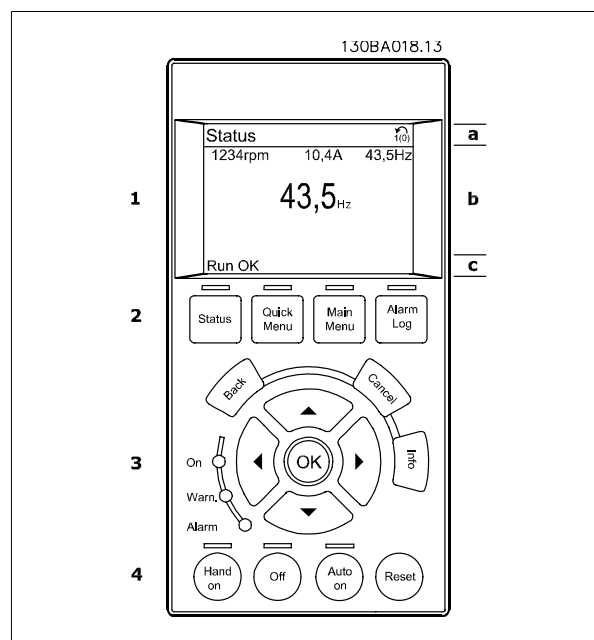
1. Grafisch display met statusregels.
2. Menutoetsen en indicatielampjes (LED's) – parameters wijzigen en schakelen tussen displayfuncties.
3. Navigatietoetsen en indicatielampjes (LED's).
4. Bedieningstoetsen en indicatielampjes (LED's)

#### Grafisch display:

Het LCD-display is voorzien van achtergrondverlichting en maximaal 6 alfanumerieke regels. Alle gegevens worden weergegeven op het LCP dat in de [Status]-modus maximaal vijf bedrijfsvariabelen kan weergeven.

#### Displayregels:

- a. **Statusregel:** statusmeldingen met pictogrammen en afbeeldingen.
- b. **Regel 1-2:** regels met bedieningsinformatie over gegevens die door de gebruiker zijn gedefinieerd of geselecteerd. Er kan maximaal één nieuwe regel worden toegevoegd via de toets [Status].
- c. **Statusregel:** statusmelding met tekst.



Het display bestaat uit 3 delen:

**Bovenste gedeelte** (a) toont de status in de statusmodus of maximaal 2 variabelen in een andere modus en in geval van een alarm/waarschuwing.

Het nummer van de actieve setup (geselecteerd als Actieve setup in Par. 0-10 *Actieve setup*) wordt weergegeven. Bij het programmeren van een andere setup dan de Actieve setup zal het nummer van de setup die wordt geprogrammeerd aan de rechterkant tussen haakjes worden weergegeven.

Het **middelste gedeelte** (b) toont maximaal 5 variabelen met bijbehorende eenheid, ongeacht de status. In geval van een alarm/waarschuwing wordt de waarschuwing weergegeven in plaats van de variabelen.

Het **onderste gedeelte** (c) toont de status van de frequentieomvormer in de statusmodus.

Schakelen tussen de drie verschillende statusuitlezingen is mogelijk door op de [Status]-toets te drukken.

In elk statusscherm worden de bedrijfsvariabelen met een andere opmaak weergegeven – zie hierna.

6

Aan elk van de bedrijfsvariabelen kunnen diverse metingen worden gekoppeld. De te tonen waarden/metingen kunnen worden gedefinieerd via Par. 0-20 *Displayregel 1.1 klein*, Par. 0-21 *Displayregel 1.2 klein*, Par. 0-22 *Displayregel 1.3 klein*, Par. 0-23 *Displayregel 2 groot* en Par. 0-24 *Displayregel 3 groot*. Via [Quick Menu], Q3 *Functiesetups*, Q3-1 *Alg. instellingen* en Q3-13 *Displayinstellingen* krijgt u toegang tot deze parameters.

Elke uitleesparameter voor een waarde/meting die is geselecteerd in Par. 0-20 *Displayregel 1.1 klein* tot Par. 0-24 *Displayregel 3 groot* wordt gekenmerkt door een eigen schaal en een aantal cijfers achter een eventueel decimaalteken. Bij grotere numerieke waarden worden minder cijfers weergegeven achter het decimaalteken.

Voorbeeld: Uitlezing stroom

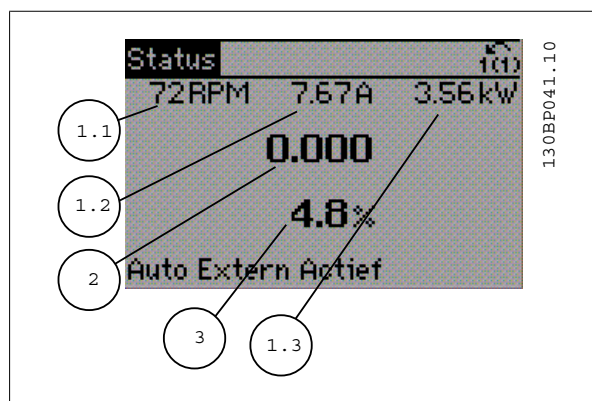
5,25 A; 15,2 A 105 A.

#### Statusdisplay I:

Deze uitleesstatus is standaard actief na een start of initialisatie.

Gebruik [Info] voor informatie over de waarde/meting die is gekoppeld aan de weergegeven bedrijfsvariabelen (1.1, 1.2, 1.3, 2 en 3).

Zie de bedrijfsvariabelen die worden weergegeven in het afgebeelde scherm. 1.1, 1.2 en 1.3 staan klein weergegeven. 2 en 3 zijn groter weergegeven.

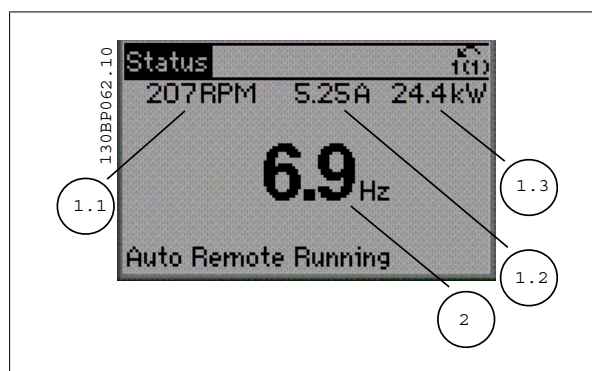


#### Statusdisplay II:

Zie de bedrijfsvariabelen (1.1, 1.2, 1.3 en 2) die worden weergegeven in het afgebeelde scherm.

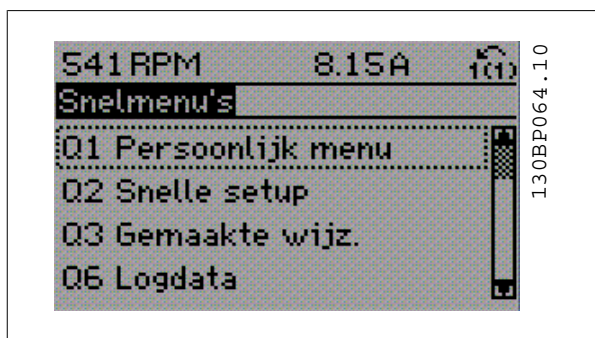
In het voorbeeld zijn Snelheid, Motorstroom, Motorvermogen en Frequentie als variabelen geselecteerd in de eerste en tweede regel.

1.1, 1.2 en 1.3 zijn klein weergegeven. 2 is groot weergegeven.



#### Statusdisplay III

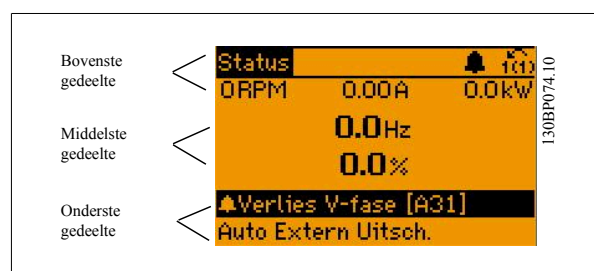
Deze status geeft de gebeurtenis en de actie weer van de Smart Logic Control. Zie de sectie *Smart Logic Control* voor meer informatie.



### Aanpassing contrast display

Druk op [Status] en [▲] om het display donkerder te maken.

Druk op [Status] en [▼] om het display helderder te maken.



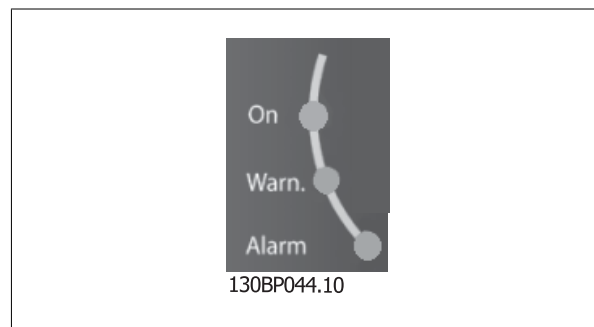
6

### Indicatielampjes (LED's):

Als bepaalde drempelwaarden worden overschreden, gaan de alarm- en/of waarschuwings-LED's branden. Er verschijnen tevens een status- en een alarmtekst op het bedieningspaneel.

De On-LED gaat branden wanneer de frequentieomvormer spanning van een netvoeding, DC-aansluitklem of externe 24 V-voeding krijgt. Tegelijkertijd is de achtergrondverlichting aan.

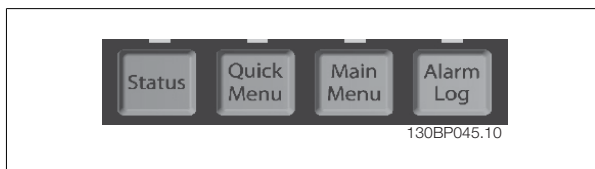
- Groene LED/On: geeft aan dat de besturingssectie werkt.
- Gele LED/Warn.: geeft een waarschuwing aan.
- Knipperende rode LED/Alarm: geeft een alarm aan.



### GLCP-toetsen

#### Menutoetsen

De menutoetsen zijn ingedeeld op functie. De toetsen onder het display en de indicatielampjes dienen voor het instellen van de parameters en het selecteren van de displayweergave tijdens normaal bedrijf.

**[Status]**

Geeft de status weer van de frequentieomvormer en/of de motor. Via de [Status]-toets zijn 3 verschillende uitlezingen te selecteren:

5-regelige uitlezing, 4-regelige uitlezing of Smart Logic Control.

**[Status]** dient om de displaymodus te selecteren of om naar de displaymodus terug te schakelen vanuit de modi Snelmenu, Hoofdmenu of Alarm. De toets [Status] dient tevens om te schakelen tussen de enkele en dubbele uitleesmodi.

**[Quick Menu]**

Maakt een snelle setup van de frequentieomvormer mogelijk. **Hiermee kunnen de meest gebruikte VLT HVAC Drive-functies worden geprogrammeerd.**

## 6

Via [Quick Menu] hebt u toegang tot de volgende onderdelen:

- **Persoonlijk menu**
- **Snelle setup**
- **Functiesetups**
- **Gemaakte wijz.**
- **Logdata**

Functiesetups biedt een snelle en eenvoudige toegang tot alle parameters die nodig zijn voor de meeste VLT HVAC Drive-toepassingen, inclusief de meeste VAV en CAV toevoer- en retourventilatoren, koeltorenventilatoren, primaire, secundaire en condensaatpompen alsmede andere pomp-, ventilator- en compressortoepassingen. Daarnaast bevat het parameters om te bepalen welke variabelen op het LCP moeten worden getoond, parameters voor vooraf in te stellen snelheden, schaling van analoge referenties, 1- of multi-zone toepassingen met terugkoppeling en specifieke functies met betrekking tot ventilatoren, pompen en compressoren.

De parameters van het Snelmenu zijn direct toegankelijk, tenzij er via Par. 0-60 *Wachtw. hoofdmenu*, Par. 0-61 *Toegang hoofdmenu zonder wachtw.*, Par. 0-65 *Wachtw persoonlijk menu* of Par. 0-66 *Toegang pers. menu zonder wachtw.* een wachtwoord is ingesteld.

Het is mogelijk om direct te schakelen tussen Snelmenu en Hoofdmenu.

**[Main Menu]**

Dient om alle parameters te programmeren. De parameters van het hoofdmenu zijn direct toegankelijk, tenzij er via Par. 0-60 *Wachtw. hoofdmenu*, Par. 0-61 *Toegang hoofdmenu zonder wachtw.*, Par. 0-65 *Wachtw persoonlijk menu* of Par. 0-66 *Toegang pers. menu zonder wachtw.* een wachtwoord is ingesteld. Voor de meeste VLT HVAC Drive-toepassingen is het niet nodig om via het hoofdmenu parameters te selecteren. In plaats daarvan bieden Snelmenu, Snelle setup en Functiesetups de snelste en eenvoudigste manier om toegang te krijgen tot de benodigde specifieke parameters.

Het is mogelijk om direct te schakelen tussen Hoofdmenu en Snelmenu.

De parametersnelkoppeling kan worden uitgevoerd door de **[Main Menu]**-toets gedurende 3 seconden in te drukken. De parametersnelkoppeling geeft directe toegang tot elke mogelijke parameter.

**[Alarm log]**

Toont een overzicht van de laatste vijf alarmmeldingen (genummerd A1-A5). U kunt aanvullende gegevens over een alarm krijgen door via de pijltjes-toetsen naar het alarmnummer te gaan en op [OK] te drukken. Er wordt informatie weergegeven over de toestand van uw frequentieomvormer net voordat de alarmmodus werd ingeschakeld.

De [Alarm log]-toets op het LCP geeft toegang tot zowel de Alarmlog als de Onderhoudslog.

**[Back]**

brengt u een stap of laag terug in de navigatiestructuur.

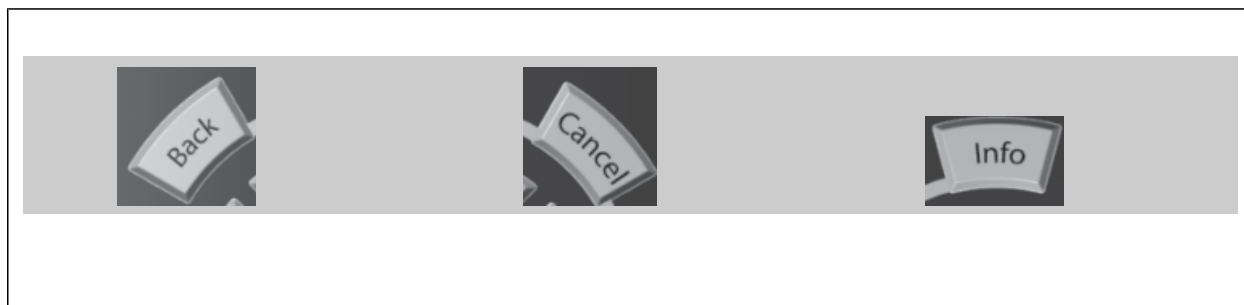
**[Cancel]**

annuleert uw laatste wijziging of commando, zolang het display niet is gewijzigd.



**[Info]**

geeft informatie over een commando, parameter of functie in elk mogelijk scherm. Met [Info] kunt u zo nodig uitgebreide informatie weergeven. Druk op [Info], [Back] of [Cancel] om de infomodus te verlaten.

**Navigatietoetsen**

Gebruik de vier pijltjestoetsen om te bewegen tussen de verschillende opties in **[Quick Menu]**, **[Main Menu]** en **[Alarm log]**. Gebruik de toetsen om de cursor te verplaatsen.

**[OK]** dient om een parameter te selecteren die wordt gemarkeerd door de cursor en om de wijziging van een parameter te bevestigen.



De **bedieningstoetsen** voor de lokale bediening bevinden zich onder aan het bedieningspaneel.

**[Hand on]**

Maakt het mogelijk om de frequentieomvormer via het GLCP te besturen. [Hand on] start ook de motor, waarna het mogelijk is om de gegevens voor de motorsnelheid in te stellen via de pijltjestoetsen. De toets kan worden ingesteld als *Ingesch.* [1] of *Uitgesch.* [0] via Par. 0-40 [Hand on]-toets op LCP.

De volgende stuursignalen zullen actief blijven wanneer [Hand on] wordt geactiveerd:

- [Hand On] - [Off] - [Auto on]
- Reset
- Vrijloop na stop, geïnverteerd
- Omkeren
- Setupselectie lsb – Setupselectie msb
- Stopcommando via seriële communicatie
- Snelle stop
- DC-rem

**NB!**

Externe stopsignalen die via stuursignalen of een seriële bus worden geactiveerd, zullen een 'start'-commando via het LCP onderdrukken.

**[Off]**

stopt de aangesloten motor. De toets kan worden ingesteld als *Ingesch.* [1] of *Uitgesch.* [0] via Par. 0-41 *[Off]-toets op LCP*. Als er geen externe stopfunctie is geselecteerd en de toets [Off] inactief is, kan de motor worden gestopt door de netvoeding af te schakelen.

**[Auto on]**

Maakt het mogelijk om de frequentieomvormer te sturen via stuurklemmen en/of seriële communicatie. Als een startsignaal naar de stuurklemmen en/of de bus wordt gestuurd, start de frequentieomvormer. De toets kan worden ingesteld als *Ingesch.* [1] of *Uitgesch.* [0] via Par. 0-42 *[Auto on]-toets op LCP*.

**NB!**

Een actief HAND-OFF-AUTO-sigitaal via de digitale ingangen heeft een hogere prioriteit dan de bedieningstoetsen [Hand on] – [Auto on].

**[Reset]**

dient om de frequentieomvormer te resetten na een alarm met uitschakeling (trip). De toets kan worden ingesteld als *Ingesch.* [1] of *Uitgesch.* [0] via Par. 0-43 *[Reset]-toets op LCP*.

## 6

De parametersnelkoppeling kan worden uitgevoerd door de [Main Menu]-toets gedurende 3 seconden in te drukken. De parametersnelkoppeling geeft directe toegang tot elke mogelijke parameter.

**6.1.3 Bediening van het numerieke LCP (NLCP)**

Onderstaande instructies gelden voor het NLCP (LCP 101).

**De functies van het bedieningspaneel zijn verdeeld in vier groepen:**

1. Numeriek display.
2. Menu-toets en indicatielampjes (LED's) – parameters wijzigen en schakelen tussen displayfuncties.
3. Navigatietoetsen en indicatielampjes (LED's).
4. Bedieningstoetsen en indicatielampjes (LED's)

**NB!**

Het kopiëren van parameters is niet mogelijk met het numerieke lokale bedieningspaneel (LCP 101).

**NB!**

Het kopiëren van parameters is niet mogelijk met het numerieke lokale bedieningspaneel (LCP 101).

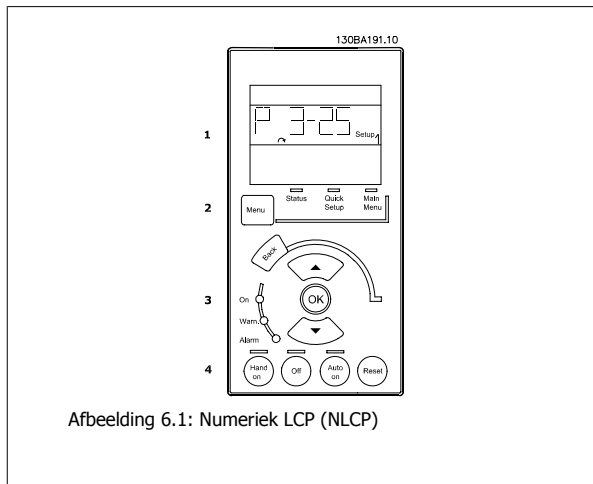
**Selecteer een van de volgende modi:**

**Statusmodus:** geeft de status aan van de frequentieomvormer of de motor.

Als zich een alarm voordoet, schakelt het NLCP automatisch naar de statusmodus.

Er kan een aantal alarmen worden weergegeven.

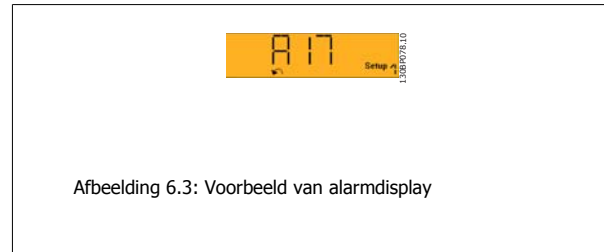
**Modus Snelle setup of Hoofdmenu:** geeft parameters en parameterinstellingen weer.



Afbeelding 6.1: Numeriek LCP (NLCP)



Afbeelding 6.2: Voorbeeld van statusdisplay



Afbeelding 6.3: Voorbeeld van alarmdisplay

### Indicatielampjes (LED's):

- Groene LED/On: geeft aan of de besturingssectie is ingeschakeld.
- Gele LED/Warn.: geeft een waarschuwing aan.
- Knipperende rode LED/Alarm: geeft een alarm aan.

### Menu-toets

Selecteer een van de volgende modi:

- Status
- Snelle setup
- Hoofdmenu

### Hoofdmenu

dient om alle parameters te programmeren.

De parameters zijn direct toegankelijk, tenzij er via Par. 0-60 *Wachtw. hoofdmenu*, Par. 0-61 *Toegang hoofdmenu zonder wachtw.*, Par. 0-65 *Wachtw. persoonlijk menu* of Par. 0-66 *Toegang pers. menu zonder wachtw.* een wachtwoord is ingesteld.

**Snelle setup** dient om de frequentieomvormer in te stellen op basis van de belangrijkste parameters.

De parameterwaarden kunnen met de pijltjestoetsen omhoog/omlaag worden gewijzigd wanneer de waarde knippert.

Selecteer het hoofdmenu door een aantal keren op de [Menu]-toets te drukken totdat het indicatielampje boven Main Menu brandt.

Selecteer de parametergroep [xx-\_\_] en druk op [OK].

Selecteer de parameter [\_\_-xx] en druk op [OK].

Selecteer het arraynummer en druk op [OK] als de parameter een arrayparameter is.

Selecteer de gewenste gegevenswaarde en druk op [OK].

### Navigatietoetsen

#### [Back]

dient om een stap terug te gaan.

#### Pijltjestoetsen [▲] [▼]

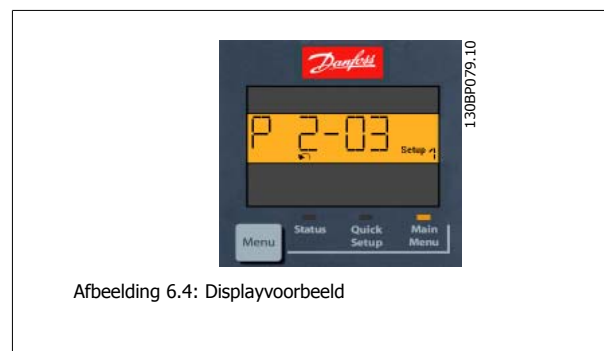
dienen om te wisselen tussen parametergroepen, parameters en te bewegen binnen parameters.

#### [OK]

dient om een parameter te selecteren die wordt gemarkeerd door de cursor en om de wijziging van een parameter te bevestigen.

### Bedieningstoetsen

De toetsen voor de lokale bediening bevinden zich onder aan het bedieningspaneel.



Afbeelding 6.4: Displayvoorbeeld



Afbeelding 6.5: Bedieningstoetsen van het numerieke LCP (NLCP)

#### [Hand on]

maakt het mogelijk om de frequentieomvormer via het LCP te besturen. [Hand on] start ook de motor, waarna het mogelijk is om de gegevens voor de motorsnelheid in te stellen via de pijltjestoetsen. De toets kan worden ingesteld op *Ingesch.* [1] of *Uitgesch.* [0] via Par. 0-40 [*Hand on*]-toets op LCP.

Externe stopsignalen die via stuursignalen of een seriële bus worden geactiveerd, zullen een 'start'-commando via het LCP onderdrukken.

#### De volgende stuursignalen zullen actief blijven wanneer [Hand on] wordt geactiveerd:

- [Hand on] - [Off] - [Auto on]
- Reset
- Vrijloop na stop, geïnverteerd
- Omkeren
- Setupselectie lsb – Setupselectie msb
- Stopcommando via seriële communicatie
- Snelle stop
- DC-rem

#### [Off]

stopt de aangesloten motor. De toets kan worden ingesteld op *Ingesch.* [1] of *Uitgesch.* [0] via Par. 0-41 [*Off*]-toets op LCP.

Als er geen externe stopfunctie is geselecteerd en de toets [Off] inactief is, kan de motor worden gestopt door de netvoeding af te schakelen.

#### [Auto on]

maakt het mogelijk om de frequentieomvormer te sturen via stuurklemmen en/of seriële communicatie. Als een startsignaal naar de stuurklemmen en/of de bus wordt gestuurd, start de frequentieomvormer. De toets kan worden ingesteld op *Ingesch.* [1] of *Uitgesch.* [0] via Par. 0-42 [*Auto on*]-toets op LCP.



#### NB!

Een actief HAND-OFF-AUTO-sigitaal via de digitale ingangen heeft een hogere prioriteit dan de bedieningstoetsen [Hand on] en [Auto on].

#### NB!

Een actief HAND-OFF-AUTO-sigitaal via de digitale ingangen heeft een hogere prioriteit dan de bedieningstoetsen [Hand on] en [Auto on].

#### [Reset]

dient om de frequentieomvormer na een alarm (trip) te resetten. De toets kan worden ingesteld op *Ingesch.* [1] of *Uitgesch.* [0] via Par. 0-43 [*Reset*]-toets op LCP.

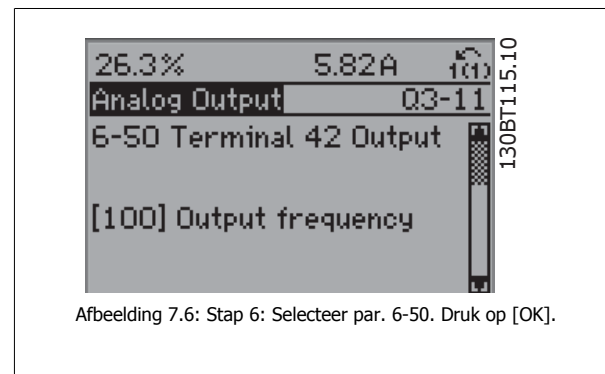
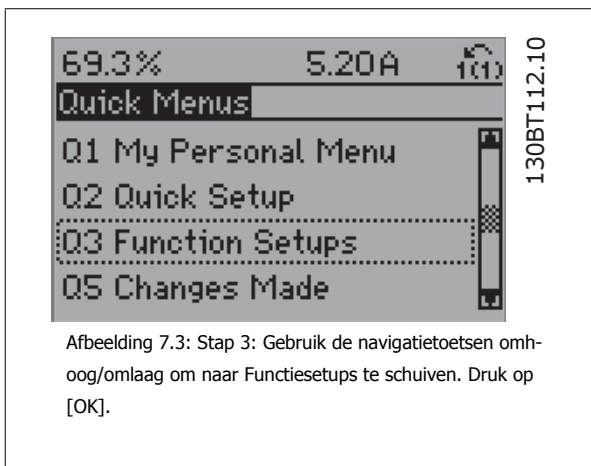
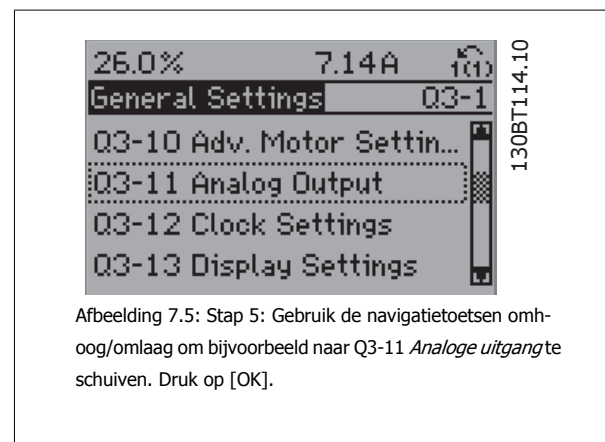
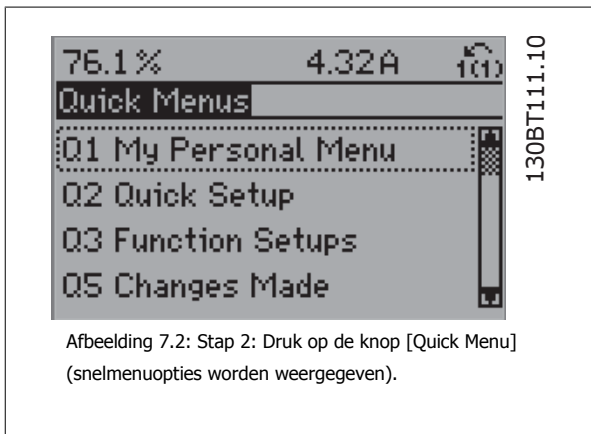
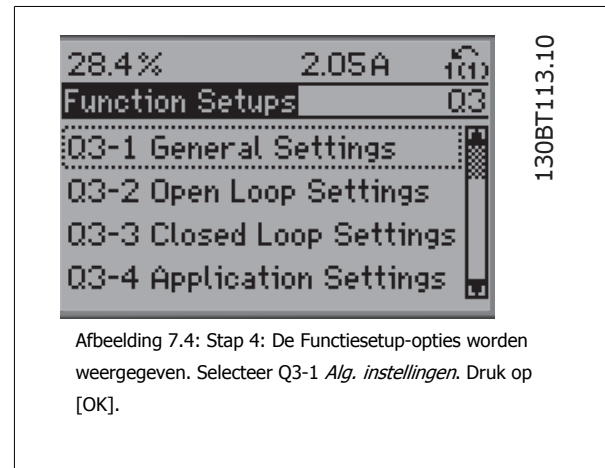
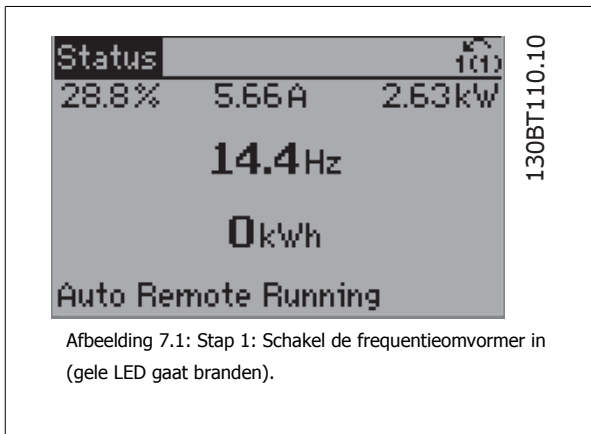
## 7 De frequentieomvormer programmeren

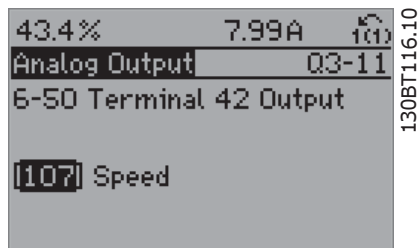
### 7.1 Programmeren

#### 7.1.1 Functiesetups

Functiesetups biedt een snelle en eenvoudige toegang tot alle parameters die nodig zijn voor de meeste VLT HVAC Drive-toepassingen, inclusief de meeste VAV en CAV toevoer- en retourventilatoren, koeltorenventilatoren, primaire, secundaire en condensaatpompen alsmede andere pomp-, ventilator- en compressortoepassingen.

##### Toegang tot Functiesetups – voorbeeld





Afbeelding 7.7: Stap 7: Gebruik de navigatietoetsen omhoog/omlaag om door de diverse opties te schuiven. Druk op [OK].

### Funciesetupparameters

De parameters voor Funciesetups zijn ingedeeld in de volgende groepen:

#### Q3-1 Alg. instellingen

Q3-10 Geav. Motorinstellingen	Q3-11 Analoge uitgang	Q3-12 Klokinstellingen	Q3-13 Displayinstellingen
Par. 1-90 <i>Therm. motorbeveiliging</i>	Par. 6-50 <i>Klem 42 uitgang</i>	Par. 0-70 <i>Datum en tijd</i>	Par. 0-20 <i>Displayregel 1.1 klein</i>
Par. 1-93 <i>Thermistorbron</i>	Par. 6-51 <i>Klem 42 uitgang min. schaal</i>	Par. 0-71 <i>Datumindeling</i>	Par. 0-21 <i>Displayregel 1.2 klein</i>
Par. 1-29 <i>Autom. aanpassing motorgereg. (AMA)</i>	Par. 6-52 <i>Klem 42 uitgang max. schaal</i>	Par. 0-72 <i>Tijdsindeling</i>	Par. 0-22 <i>Displayregel 1.3 klein</i>
Par. 14-01 <i>Schakelfrequentie</i>		Par. 0-74 <i>DST/zomertijd</i>	Par. 0-23 <i>Displayregel 2 groot</i>
Par. 4-53 <i>Waarschuwing snelheid hoog</i>		Par. 0-76 <i>DST/zomertijd start</i>	Par. 0-24 <i>Displayregel 3 groot</i>
		Par. 0-77 <i>DST/zomertijd einde</i>	Par. 0-37 <i>Displaytekst 1</i>
			Par. 0-38 <i>Displaytekst 2</i>
			Par. 0-39 <i>Displaytekst 3</i>

#### Q3-2 Inst. geen terugk.

Q3-20 Digitale referentie	Q3-21 Analoge referentie
Par. 3-02 <i>Minimumreferentie</i>	Par. 3-02 <i>Minimumreferentie</i>
Par. 3-03 <i>Max. referentie</i>	Par. 3-03 <i>Max. referentie</i>
Par. 3-10 <i>Ingestelde ref.</i>	Par. 6-10 <i>Klem 53 lage spanning</i>
Par. 5-13 <i>Klem 29 digitale ingang</i>	Par. 6-11 <i>Klem 53 hoge spanning</i>
Par. 5-14 <i>Klem 32 digitale ingang</i>	Par. 6-12 <i>Klem 53 lage stroom</i>
Par. 5-15 <i>Klem 33 digitale ingang</i>	Par. 6-13 <i>Klem 53 hoge stroom</i>
	Par. 6-14 <i>Klem 53 lage ref./terugkopp. waarde</i>
	Par. 6-15 <i>Klem 53 hoge ref./terugkopp. waarde</i>

Q3-3 Inst. Met terugk.		
Q3-30 Eén zone, int. setpoint	Q3-31 Eén zone, ext. setpoint	Q3-32 Multi-zone/geav.
Par. 1-00 <i>Configuratiemodus</i>	Par. 1-00 <i>Configuratiemodus</i>	Par. 1-00 <i>Configuratiemodus</i>
Par. 20-12 <i>Referentie/terugk.eenheid</i>	Par. 20-12 <i>Referentie/terugk.eenheid</i>	Par. 3-15 <i>Referentiebron 1</i>
Par. 20-13 <i>Minimumreferentie/terugk.</i>	Par. 20-13 <i>Minimumreferentie/terugk.</i>	Par. 3-16 <i>Referentiebron 2</i>
Par. 20-14 <i>Max. referentie/terugk.</i>	Par. 20-14 <i>Max. referentie/terugk.</i>	Par. 20-00 <i>Bron terugk. 1</i>
Par. 6-22 <i>Klem 54 lage stroom</i>	Par. 6-10 <i>Klem 53 lage spanning</i>	Par. 20-01 <i>Conversie terugk. 1</i>
Par. 6-24 <i>Klem 53 lage ref./terugkopp. waarde</i>	Par. 6-11 <i>Klem 53 hoge spanning</i>	Par. 20-02 <i>Eenh. bron terugk. 1</i>
Par. 6-25 <i>Klem 54 hoge ref./terugkopp. waarde</i>	Par. 6-12 <i>Klem 53 lage stroom</i>	Par. 20-03 <i>Bron terugk. 2</i>
Par. 6-26 <i>Klem 54 filter tijdconstante</i>	Par. 6-13 <i>Klem 53 hoge stroom</i>	Par. 20-04 <i>Conversie terugk. 2</i>
Par. 6-27 <i>Klem 54 live zero</i>	Par. 6-14 <i>Klem 53 lage ref./terugkopp. waarde</i>	Par. 20-05 <i>Eenh. bron terugk. 2</i>
Par. 6-00 <i>Live zero time-out-tijd</i>	Par. 6-15 <i>Klem 53 hoge ref./terugkopp. waarde</i>	Par. 20-06 <i>Bron terugk. 3</i>
Par. 6-01 <i>Live zero time-out-functie</i>	Par. 6-22 <i>Klem 54 lage stroom</i>	Par. 20-07 <i>Conversie terugk. 3</i>
Par. 20-21 <i>Setpoint 1</i>	Par. 6-24 <i>Klem 53 lage ref./terugkopp. waarde</i>	Par. 20-08 <i>Eenh. bron terugk. 3</i>
Par. 20-81 <i>PID normaal/inv regeling</i>	Par. 6-25 <i>Klem 54 hoge ref./terugkopp. waarde</i>	Par. 20-12 <i>Referentie/terugk.eenheid</i>
Par. 20-82 <i>PID startsnelheid [tpm]</i>	Par. 6-26 <i>Klem 54 filter tijdconstante</i>	Par. 20-13 <i>Minimumreferentie/terugk.</i>
Par. 20-83 <i>PID startsnelheid [Hz]</i>	Par. 6-27 <i>Klem 54 live zero</i>	Par. 20-14 <i>Max. referentie/terugk.</i>
Par. 20-93 <i>PID prop. versterking</i>	Par. 6-00 <i>Live zero time-out-tijd</i>	Par. 6-10 <i>Klem 53 lage spanning</i>
Par. 20-94 <i>PID integratietijd</i>	Par. 6-01 <i>Live zero time-out-functie</i>	Par. 6-11 <i>Klem 53 hoge spanning</i>
Par. 20-70 <i>Type met terugk.</i>	Par. 20-81 <i>PID normaal/inv regeling</i>	Par. 6-12 <i>Klem 53 lage stroom</i>
Par. 20-71 <i>PID-prestaties</i>	Par. 20-82 <i>PID startsnelheid [tpm]</i>	Par. 6-13 <i>Klem 53 hoge stroom</i>
Par. 20-72 <i>PID uitgangswijz.</i>	Par. 20-83 <i>PID startsnelheid [Hz]</i>	Par. 6-14 <i>Klem 53 lage ref./terugkopp. waarde</i>
Par. 20-73 <i>Min. terugk.niveau</i>	Par. 20-93 <i>PID prop. versterking</i>	Par. 6-15 <i>Klem 53 hoge ref./terugkopp. waarde</i>
Par. 20-74 <i>Max. terugk.niveau</i>	Par. 20-94 <i>PID integratietijd</i>	Par. 6-16 <i>Klem 53 filter tijdconstante</i>
Par. 20-79 <i>PID autotuning</i>	Par. 20-70 <i>Type met terugk.</i>	Par. 6-17 <i>Klem 53 live zero</i>
	Par. 20-71 <i>PID-prestaties</i>	Par. 6-20 <i>Klem 54 lage spanning</i>
	Par. 20-72 <i>PID uitgangswijz.</i>	Par. 6-21 <i>Klem 54 hoge spanning</i>
	Par. 20-73 <i>Min. terugk.niveau</i>	Par. 6-22 <i>Klem 54 lage stroom</i>
	Par. 20-74 <i>Max. terugk.niveau</i>	Par. 6-23 <i>Klem 54 hoge stroom</i>
	Par. 20-79 <i>PID autotuning</i>	Par. 6-24 <i>Klem 53 lage ref./terugkopp. waarde</i>
		Par. 6-25 <i>Klem 54 hoge ref./terugkopp. waarde</i>
		Par. 6-26 <i>Klem 54 filter tijdconstante</i>
		Par. 6-27 <i>Klem 54 live zero</i>
		Par. 6-00 <i>Live zero time-out-tijd</i>
		Par. 6-01 <i>Live zero time-out-functie</i>
		Par. 4-56 <i>Waarsch: terugk. laag</i>
		Par. 4-57 <i>Waarsch: terugk. hoog</i>
		Par. 20-20 <i>Terugkopp.functie</i>
		Par. 20-21 <i>Setpoint 1</i>
		Par. 20-22 <i>Setpoint 2</i>
		Par. 20-81 <i>PID normaal/inv regeling</i>
		Par. 20-82 <i>PID startsnelheid [tpm]</i>
		Par. 20-83 <i>PID startsnelheid [Hz]</i>
		Par. 20-93 <i>PID prop. versterking</i>
		Par. 20-94 <i>PID integratietijd</i>
		Par. 20-70 <i>Type met terugk.</i>
		Par. 20-71 <i>PID-prestaties</i>
		Par. 20-72 <i>PID uitgangswijz.</i>
		Par. 20-73 <i>Min. terugk.niveau</i>
		Par. 20-74 <i>Max. terugk.niveau</i>
		Par. 20-79 <i>PID autotuning</i>

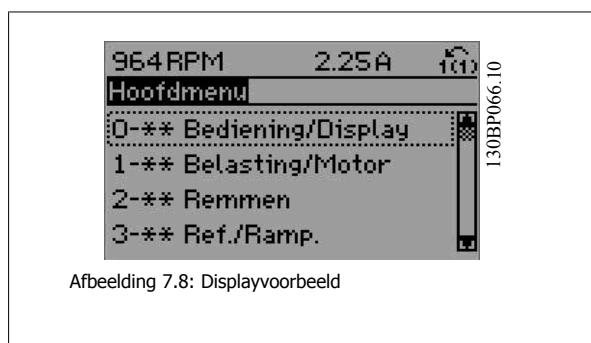
Q3-4 Toepassingsinst.		
Q3-40 Vent. functies	Q3-41 Pompfuncties	Q3-42 Compressorfuncties
Par. 22-60 <i>Functie Defecte band</i>	Par. 22-20 <i>Laag verm. autosekup</i>	Par. 1-03 <i>Koppelkarakteristiek</i>
Par. 22-61 <i>Koppel Defecte band</i>	Par. 22-21 <i>Detectie laag verm.</i>	Par. 1-71 <i>Startvertraging</i>
Par. 22-62 <i>Vertr. Defecte band</i>	Par. 22-22 <i>Detectie lage snelh.</i>	Par. 22-75 <i>Beveilig. korte cyclus</i>
Par. 4-64 <i>Semi-auto bypass setup</i>	Par. 22-23 <i>Functie geen flow</i>	Par. 22-76 <i>Startinterval</i>
Par. 1-03 <i>Koppelkarakteristiek</i>	Par. 22-24 <i>Vertr. geen flow</i>	Par. 22-77 <i>Min. draaitijd</i>
Par. 22-22 <i>Detectie lage snelh.</i>	Par. 22-40 <i>Min. draaitijd</i>	Par. 5-01 <i>Klem 27 modus</i>
Par. 22-23 <i>Functie geen flow</i>	Par. 22-41 <i>Min. slaaptijd</i>	Par. 5-02 <i>Klem 29 modus</i>
Par. 22-24 <i>Vertr. geen flow</i>	Par. 22-42 <i>Reactiv.snelh [tpm]</i>	Par. 5-12 <i>Klem 27 digitale ingang</i>
Par. 22-40 <i>Min. draaitijd</i>	Par. 22-43 <i>Reactiv.snelh [Hz]</i>	Par. 5-13 <i>Klem 29 digitale ingang</i>
Par. 22-41 <i>Min. slaaptijd</i>	Par. 22-44 <i>Reactiv.ref/terugk. verschil</i>	Par. 5-40 <i>Functierelais</i>
Par. 22-42 <i>Reactiv.snelh [tpm]</i>	Par. 22-45 <i>Boost instelpt</i>	Par. 1-73 <i>Vlieg. start</i>
Par. 22-43 <i>Reactiv.snelh [Hz]</i>	Par. 22-46 <i>Max. boosttijd</i>	Par. 1-86 <i>Uitsch lg snelh [tpm]</i>
Par. 22-44 <i>Reactiv.ref/terugk. verschil</i>	Par. 22-26 <i>Drogepompfunctie</i>	Par. 1-87 <i>Uitsch lg snelh [Hz]</i>
Par. 22-45 <i>Boost instelpt</i>	Par. 22-27 <i>Drogepompvertr.</i>	
Par. 22-46 <i>Max. boosttijd</i>	Par. 22-80 <i>Flowcompensatie</i>	
Par. 2-10 <i>Remfunctie</i>	Par. 22-81 <i>Kwadr-lineaire curvebenadering</i>	
Par. 2-16 <i>AC-rem max. stroom</i>	Par. 22-82 <i>Werkpuntberekening</i>	
Par. 2-17 <i>Overspanningsreg.</i>	Par. 22-83 <i>Snelh. bij gn flow [tpm]</i>	
Par. 1-73 <i>Vlieg. start</i>	Par. 22-84 <i>Snelh. bij gn flow [Hz]</i>	
Par. 1-71 <i>Startvertraging</i>	Par. 22-85 <i>Snelh. bij ontwerp punt [tpm]</i>	
Par. 1-80 <i>Functie bij stop</i>	Par. 22-86 <i>Snelh. bij ontwerp punt [Hz]</i>	
Par. 2-00 <i>DC-houd/voorverw.stroom</i>	Par. 22-87 <i>Druk bij geen-flowsnelheid</i>	
Par. 4-10 <i>Draairichting motor</i>	Par. 22-88 <i>Druk bij nom. snelheid</i>	
	Par. 22-89 <i>Flow bij ontwerp punt</i>	
	Par. 22-90 <i>Flow bij nom snelh.</i>	
	Par. 1-03 <i>Koppelkarakteristiek</i>	
	Par. 1-73 <i>Vlieg. start</i>	

Zie ook de VLT HVAC Drive *Programmeerhandleiding* voor een uitgebreide beschrijving van de parametergroepen onder *Functiesetups*.

## 7.1.2 Modus Hoofdmenu

Zowel het GLCP als het NLCP biedt toegang tot de modus Hoofdmenu. Selecteer de modus Hoofdmenu door op de toets [Main Menu] te drukken. Afbeelding 6.2 toont de resulterende uitlezing, die op het display van het GLCP wordt weergegeven.

De regels 2 tot en met 5 van het display tonen een lijst met parametergroepen die met behulp van de toetsen omhoog/omlaag kunnen worden geselecteerd.



Afbeelding 7.8: Displayvoorbeeld

Elke parameter heeft een naam en een getal die altijd hetzelfde zijn, onafhankelijk van de programmeerstand. In de modus Hoofdmenu zijn de parameters in groepen verdeeld. Het eerste cijfer van het parameternummer (vanaf links) geeft de parametergroep aan.

Alle parameterinstellingen kunnen via het hoofdmenu worden gewijzigd. De configuratiemodus van de eenheid (Par. 1-00 *Configuratiemodus*) bepaalt welke parameters verder beschikbaar zijn voor programmering. Als u bijvoorbeeld Met terugk. selecteert, zijn aanvullende parameters voor een regeling met terugkoppeling beschikbaar. Als optiekaarten zijn geïnstalleerd, zijn aanvullende parameters voor deze specifieke optie beschikbaar.



### 7.1.3 Gegevens wijzigen

1. Druk op de toets [Quick Menu] of [Main Menu].
2. Gebruik de toetsen [▲] en [▼] om de parametergroep te vinden die u wilt wijzigen.
3. Druk op de [OK]-toets.
4. Gebruik de toetsen [▲] en [▼] om de parameter te vinden die u wilt wijzigen.
5. Druk op de [OK]-toets.
6. Gebruik de toetsen [▲] en [▼] om de juiste parameterinstelling te selecteren. Met behulp van de pijltjestoetsen kunt u ook naar een cijfer binnen een getal gaan. De plaats van de cursor geeft aan welk cijfer is geselecteerd voor wijziging. Met de toets [▲] verhoogt u de waarde en met de toets [▼] verlaagt u de waarde.
7. Druk op de toets [Cancel] om de wijziging ongedaan te maken of druk op de toets [OK] om de wijziging te bevestigen en de nieuwe instelling op te slaan.

### 7.1.4 Een tekstwaarde wijzigen

Als de geselecteerde parameter een tekstwaarde heeft, is de tekstwaarde te wijzigen via de navigatietoetsen omhoog/omlaag.

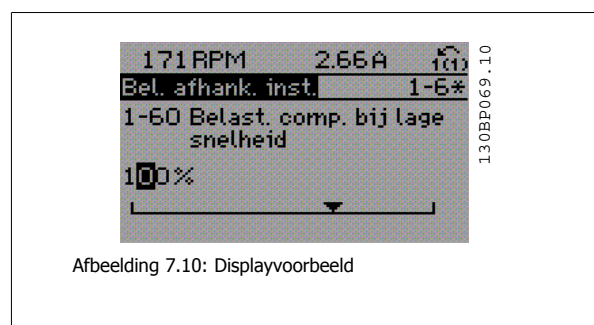
De toets omhoog verhoogt de waarde en de toets omlaag verlaagt de waarde. Plaats de cursor op de waarde die u wilt opslaan en druk op [OK].



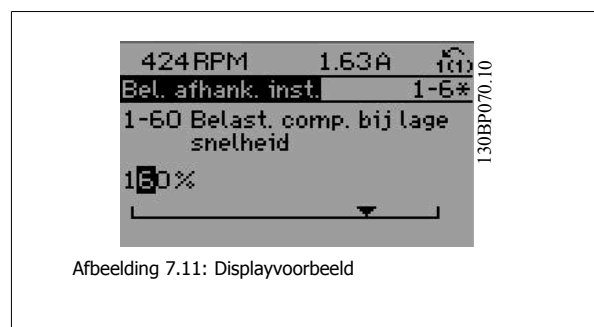
7

### 7.1.5 Een groep numerieke gegevenswaarden wijzigen

Als de gekozen parameter een numerieke gegevenswaarde vertegenwoordigt, kunt u de gekozen gegevenswaarde wijzigen met behulp van de navigatietoetsen [◀] [▶] en [▲] [▼]. Gebruik de navigatietoetsen [◀] en [▶] om de cursor horizontaal te verplaatsen.



Gebruik de navigatietoetsen omhoog/omlaag om de gegevenswaarde te wijzigen. De toets omhoog verhoogt de waarde en de toets omlaag verlaagt de waarde. Plaats de cursor op de waarde die u wilt opslaan en druk op [OK].



### 7.1.6 Gegevenswaarde wijzigen, stapsgewijs

Bepaalde parameters zijn stapsgewijs of oneindig variabel te wijzigen. Dit geldt voor Par. 1-20 *Motorverm. [kW]*, Par. 1-22 *Motorspanning* en Par. 1-23 *Motorfrequentie*.

Dit betekent dat de parameters niet alleen als een groep van numerieke gegevenswaarden maar ook als oneindig variabele numerieke gegevenswaarden kunnen worden ingesteld.

### 7.1.7 Geïndexeerde parameters uitlezen en programmeren

Parameters worden geïndexeerd wanneer ze in een roterende stapel worden geplaatst.

Par. 15-30 *Alarmlog: foutcode* tot Par. 15-32 *Alarmlog: tijd* bevatten een foutlog die kan worden uitgelezen. Selecteer een parameter, druk op [OK] en gebruik de navigatietoetsen omhoog/omlaag om door de geïndexeerde waarden te schuiven.

Gebruik Par. 3-10 *Ingestelde ref.* als een ander voorbeeld:

Selecteer de parameter, druk op [OK] en gebruik de navigatietoetsen omhoog/omlaag om door de geïndexeerde waarden te schuiven. Wijzig de waarde van de parameter door de geïndexeerde waarde te selecteren en op de toets [OK] te drukken. Wijzig de waarde via de toetsen omhoog/omlaag. Druk op [OK] om de nieuwe instelling op te slaan. Druk op [Cancel] om te annuleren. Druk op [Back] om de parameter te verlaten.

## 7.2 Veelgebruikte parameters – toelichting

0-01 Taal		
Option:		Functie:
		Bepaalt welke taal wordt gebruikt op het display. De frequentieomvormer kan worden geleverd met 2 verschillende taalpakketten. Engels en Duits zijn opgenomen in beide pakketten. Engels kan niet worden gewist of gewijzigd.
[0] *	English	Opgenomen in taalpakket 1-2
[1]	Deutsch	Opgenomen in taalpakket 1-2
[2]	Francais	Opgenomen in taalpakket 1
[3]	Dansk	Opgenomen in taalpakket 1
[4]	Spanish	Opgenomen in taalpakket 1
[5]	Italiano	Opgenomen in taalpakket 1
[6]	Svenska	Opgenomen in taalpakket 1
[7]	Nederlands	Opgenomen in taalpakket 1
[10]	Chinese	Taalpakket 2
[20]	Suomi	Opgenomen in taalpakket 1
[22]	English US	Opgenomen in taalpakket 1
[27]	Greek	Opgenomen in taalpakket 1
[28]	Bras.port	Opgenomen in taalpakket 1
[36]	Slovenian	Opgenomen in taalpakket 1
[39]	Korean	Opgenomen in taalpakket 2
[40]	Japanese	Opgenomen in taalpakket 2
[41]	Turkish	Opgenomen in taalpakket 1
[42]	Trad.Chinese	Opgenomen in taalpakket 2
[43]	Bulgarian	Opgenomen in taalpakket 1
[44]	Srpski	Opgenomen in taalpakket 1
[45]	Romanian	Opgenomen in taalpakket 1
[46]	Magyar	Opgenomen in taalpakket 1
[47]	Czech	Opgenomen in taalpakket 1
[48]	Polski	Opgenomen in taalpakket 1
[49]	Russian	Opgenomen in taalpakket 1
[50]	Thai	Opgenomen in taalpakket 2
[51]	Bahasa Indonesia	Opgenomen in taalpakket 2
[52]	Hrvatski	

**0-20 Displayregel 1.1 klein****Option:****Functie:**

Option:	Functie:
	Selecteer een variabele voor weergave in regel 1, linker positie.
[0] *    Geen	Geen displaywaarde geselecteerd.
[37]    Displaytekst 1	Hierin kan een aparte tekstreeks worden geschreven om op het LCP te worden weergegeven of te worden gelezen via seriële communicatie.
[38]    Displaytekst 2	Hierin kan een aparte tekstreeks worden geschreven om op het LCP te worden weergegeven of te worden gelezen via seriële communicatie.
[39]    Displaytekst 3	Hierin kan een aparte tekstreeks worden geschreven om op het LCP te worden weergegeven of te worden gelezen via seriële communicatie.
[89]    Uitlezing datum en tijd	Geeft de huidige datum en tijd weer.
[953]   Profibus waarsch.-wrđ	Geeft Profibus-communicatiewaarschuwingen weer.
[1005]   Uitlez. zend-foutenteller	Geef het aantal zendfouten van de CAN-regelaar na de laatste inschakeling weer.
[1006]   Uitlez. ontvangst-foutenteller	Geef het aantal ontvangstfouten van de CAN-regelaar na de laatste inschakeling weer.
[1007]   Uitlez. bus-uit-teller	Geef het aantal Bus-uit-gebeurtenissen na de laatste inschakeling weer.
[1013]   Waarschuwingspar.	Geeft een DeviceNet-specifiek waarschuwingswoord weer. Voor iedere waarschuwing wordt één bit toegewezen.
[1115]   LON-waarsch.wrd	Geeft LON-specifieke waarschuwingen weer.
[1117]   XIF-revisie	Deze parameter geeft het versienummer van het externe interfacebestand van de Neuron C-chip op de LON-optie.
[1118]   LonWorks-revisie	Geeft de softwareversie van het toepassingsprogramma van de Neuron C-chip op de LON-optie.
[1501]   Aantal draaiuren	Geeft het aantal uren weer dat de motor heeft gedraaid.
[1502]   kWh-teller	Geeft de vermogensopname van de netvoeding in kWh weer.
[1600]   Stuurwoord	Geeft het stuurwoord weer dat via de seriële-communicatiepoort als hex-code naar de frequentieomvormer wordt verzonden.
[1601]   Referentie [Eenh.]	Totale referentie (som van digitaal/analooġ/vooraf ingesteld/bus/vasthouden ref./inhalen en vertragen) in de geselecteerde eenheid.
[1602] *   Referentie %	Totale referentie (som van digitaal/analooġ/vooraf ingesteld/bus/vasthouden ref./inhalen en vertragen) in procenten.
[1603]   Statuswoord	Huidige statuswoord.
[1605]   Vrnste huid. waarde [%]	Geef het woord van twee bytes weer dat met het statuswoord naar de busmaster wordt verstuurd bij het doorgeven van de Vrnste huid. waarde.
[1609]   Standaard uitlez.	Geef de door de gebruiker gedefinieerde uitlezingen weer zoals ingesteld in Par. 0-30 <i>Eenheid voor uitlezing gebr.</i> , Par. 0-31 <i>Min. waarde uitlezing klant</i> en Par. 0-32 <i>Max. waarde uitlezing klant</i> .
[1610]   Verm. [kW]	Huidige door de motor verbruikte vermogen in kW.
[1611]   Verm. [pk]	Huidige door de motor verbruikte vermogen in pk.
[1612]   Motorspanning	De spanning die naar de motor wordt gevoerd.
[1613]   Frequentie	Motorfrequentie, d.w.z. de uitgangsfrequentie van de frequentieomvormer in Hz.
[1614]   Motorstroom	Fasestroom van de motor, gemeten als effectieve waarde.
[1615]   Frequentie [%]	Motorfrequentie, d.w.z. de uitgangsfrequentie van de frequentieomvormer in procenten.
[1616]   Koppel [Nm]	Huidige motorbelasting als een percentage van het nominale motorkoppel.

[1617]	Snelh. [RPM]	De referentie voor de motorsnelheid. De actuele snelheid hangt af van de gebruikte slipcompensatie (ingesteld in Par. 1-62 <i>Slipcompensatie</i> ). Als hier geen gebruik van wordt gemaakt, is de actuele snelheid de aangegeven snelheid op het display minus de motorslip.
[1618]	Motor therm.	Thermische belasting van de motor, berekend via de ETR-functie. Zie ook parametergroep 1-9* <i>Motortemperatuur</i> .
[1622]	Koppel [%]	Geeft het geproduceerde actuele koppel weer als een percentage.
[1626]	Verm. gefilterd [kW]	
[1627]	Verm. gefilterd [pk]	
[1630]	DC-aansluitsp.	De spanning in de tussenkring van de frequentieomvormer.
[1632]	Remenergie/s	Het actuele remvermogen dat naar een externe remweerstand wordt overgebracht. Weergegeven als momentele waarde.
[1633]	Remenergie/2 min.	Het remvermogen dat naar een externe remweerstand wordt overgebracht. Het gemiddelde vermogen wordt voortdurend berekend voor de laatste 120 seconden.
[1634]	Temp. koellich.	De actuele temperatuur van het koellichaam van de frequentieomvormer. De uitschakellimiet is $95 \pm 5$ °C; opnieuw inschakelen vindt plaats bij $70 \pm 5$ °C.
[1635]	Inverter therm.	Belastingspercentage van de inverters.
[1636]	Inv. nom. stroom	Nominale stroom van de frequentieomvormer.
[1637]	Inv. max. stroom	De maximale stroom van de frequentieomvormer.
[1638]	SL-controllerstatus	Status van de gebeurtenis zoals uitgevoerd door de regelaar.
[1639]	Temp. stuurkaart	Temperatuur van de stuurkaart.
[1643]	Timed Actions Status	
[1650]	Externe referentie	Som van de externe referenties als een percentage, d.w.z. de som van analoog/puls/bus.
[1652]	Terugk. [Eenh]	Referentiewaarde van de ingestelde digitale ingang(en).
[1653]	Digi Pot referentie	Geeft de bijdrage van de digitale potentiometer aan de terugkoppeling van de actuele referentie weer.
[1654]	Terugk. 1 [Eenh]	Geeft de waarde van Terugkoppeling 1 weer. Zie ook par. 20-0*.
[1655]	Terugk. 2 [Eenh]	Geeft de waarde van Terugkoppeling 2 weer. Zie ook par. 20-0*.
[1656]	Terugk. 3 [Eenh]	Geeft de waarde van Terugkoppeling 3 weer. Zie ook par. 20-0*.
[1658]	PID-uitgang [%]	Geeft de uitgangswaarde van de PID-regelaar met terugkoppeling weer als een percentage.
[1660]	Dig. ingang	Geeft de status van de digitale ingangen weer. Signaal laag = 0; signaal hoog = 1. Zie Par. 16-60 <i>Dig. ingang</i> voor informatie over de volgorde. Bit 0 is de meest rechtse bit.
[1661]	Klem 53 schakelinstell.	De instelling van ingangsklem 53. Stroom = 0; spanning = 1.
[1662]	Anal. ingang 53	De huidige waarde van ingang 53 als referentie- of beveiligingswaarde.
[1663]	Klem 54 schakelinstell.	De instelling van ingangsklem 54. Stroom = 0; spanning = 1.
[1664]	Anal. ingang 54	Huidige waarde van ingang 54 als referentie- of beveiligingswaarde.
[1665]	Anal. uitgang 42 [mA]	De huidige waarde van uitgang 42 in mA. Gebruik Par. 6-50 <i>Klem 42 uitgang</i> om de gewenste variabele voor uitgang 42 te selecteren.
[1666]	Dig. uitgang [bin]	De binaire waarde van alle digitale uitgangen.
[1667]	Pulsingang #29 [Hz]	Huidige waarde van de toegepaste frequentie van klem 29 als een pulsingang.
[1668]	Pulsingang #33 [Hz]	Huidige waarde van de toegepaste frequentie van klem 33 als een pulsingang.
[1669]	Pulsuitg. nr. 27 [Hz]	De huidige waarde van de op klem 27 toegepaste pulsen in de digitale uitgangsmodus.
[1670]	Pulsuitg. nr. 29 [Hz]	De huidige waarde van de op klem 29 toegepaste pulsen in de digitale uitgangsmodus.

[1671]	Relaisuitgang [bin]	Geeft de instelling van alle relais weer.
[1672]	Teller A	Geeft de huidige waarde van teller A weer.
[1673]	Teller B	Geeft de huidige waarde van teller B weer.
[1675]	Anal. ingang X30/11	Huidige waarde van het signaal op ingang X30/11 (optionele Algemene I/O-kaart)
[1676]	Anal. ingang X30/12	Huidige waarde van het signaal op ingang X30/12 (optionele Algemene I/O-kaart)
[1677]	Anal. uitgang X30/8 [mA]	Huidige waarde van uitgang X30/8 (optionele Algemene I/O-kaart). Gebruik Par. 6-60 <i>Klem X30/8 uitgang</i> om in te stellen welke variabele moet worden weergegeven.
[1680]	Veldbus CTW 1	Stuurwoord (CTW) afkomstig van de Busmaster.
[1682]	Veldbus REF 1	Belangrijkste referentiewaarde verstuurd met stuurwoord vanaf het seriële-communicatienetwerk, bijv. door GBS, PLC of andere mastercontroller.
[1684]	Comm. optie STW	Uitgebreid statuswoord voor veldbuscommunicatieoptie.
[1685]	FC-poort CTW 1	Stuurwoord (CTW) afkomstig van de Busmaster.
[1686]	FC-poort REF 1	Statuswoord (STW) verzonden naar de Busmaster.
[1690]	Alarmwoord	Een of meer alarmen in hex-code (gebruikt voor seriële communicatie).
[1691]	Alarmwoord 2	Een of meer alarmen in hex-code (gebruikt voor seriële communicatie).
[1692]	Waarsch.-wrđ	Een of meer waarschuwingen in hex-code (gebruikt voor seriële communicatie).
[1693]	Waarsch.woord 2	Een of meer waarschuwingen in hex-code (gebruikt voor seriële communicatie).
[1694]	Uitgebr. statusw.	Een of meer statuscondities in hex-code (gebruikt voor seriële communicatie).
[1695]	Uitgebr. statusw. 2	Een of meer statuscondities in hex-code (gebruikt voor seriële communicatie).
[1696]	Onderhoudswoord	De bits geven de status voor de geprogrammeerde preventief-onderhoudsgebeurtenissen in parametergroep 23-1* weer.
[1830]	Anal. ingang X42/1	Geeft de waarde weer van het signaal dat is toegepast op klem X42/1 op de Analoge I/O-kaart.
[1831]	Anal. ingang X42/3	Geeft de waarde weer van het signaal dat is toegepast op klem X42/3 op de Analoge I/O-kaart.
[1832]	Anal. ingang X42/5	Geeft de waarde weer van het signaal dat is toegepast op klem X42/5 op de Analoge I/O-kaart.
[1833]	Anal. Uit X42/7 [V]	Geeft de waarde weer van het signaal dat is toegepast op klem X42/7 op de Analoge I/O-kaart.
[1834]	Anal. Uit X42/9 [V]	Geeft de waarde weer van het signaal dat is toegepast op klem X42/9 op de Analoge I/O-kaart.
[1835]	Anal. Uit X42/11 [V]	Geeft de waarde weer van het signaal dat is toegepast op klem X42/11 op de Analoge I/O-kaart.
[1850]	Uitlezing sensorless [eenh]	
[2117]	Uitgebr ref 1 [Eenh]	De waarde van de referentie voor uitgebreide regelaar met terugkoppeling 1.
[2118]	Uitgebr terugk. 1 [Eenh]	De waarde van het terugkoppelingssignaal voor uitgebreide regelaar met terugkoppeling 1.
[2119]	Uitgebr verm 1 [%]	De waarde van het uitgangsvermogen van uitgebreide regelaar met terugkoppeling 1.
[2137]	Uitgebr ref 2 [Eenh]	De waarde van de referentie voor uitgebreide regelaar met terugkoppeling 2.
[2138]	Uitgebr terugk. 2 [Eenh]	De waarde van het terugkoppelingssignaal voor uitgebreide regelaar met terugkoppeling 2.
[2139]	Uitgebr verm 2 [%]	De waarde van het uitgangsvermogen van uitgebreide regelaar met terugkoppeling 2.
[2157]	Uitgebr ref 3 [Eenh]	De waarde van de referentie voor uitgebreide regelaar met terugkoppeling 3.
[2158]	Uitgebr terugk. 3 [Eenh]	De waarde van het terugkoppelingssignaal voor uitgebreide regelaar met terugkoppeling 3.
[2159]	Uitgebr verm 3 [%]	De waarde van het uitgangsvermogen van uitgebreide regelaar met terugkoppeling 3.
[2230]	Verm. geen flow	Het berekende Geen flow-vermogen voor de actuele bedrijfssnelheid.
[2316]	Onderhoudstekst	

[2580]	Cascadestatus	Status voor de werking van de cascaderelgelaar.
[2581]	Pompstatus	Status voor de werking van iedere pomp die wordt bestuurd door de cascaderelgelaar.
[3110]	Bypass statuswoord	
[3111]	Bypass draaiuren	
[9913]	Idle time	
[9914]	Paramdb requests in queue	
[9920]	HS-temp (PC1)	
[9921]	HS-temp (PC2)	
[9922]	HS-temp (PC3)	
[9923]	HS-temp (PC4)	
[9924]	HS-temp (PC5)	
[9925]	HS-temp (PC6)	
[9926]	HS-temp (PC7)	
[9927]	HS-temp (PC8)	

**NB!**

Zie VLT HVAC Drive *Programmeerhandleiding*, MG.11.Cx.yy, voor meer informatie.

7

### 0-21 Displayregel 1.2 klein

Selecteer een variabele voor weergave in regel 1, middelste positie.

**Option:****Functie:**

[1614] \* Motorstroom

De opties zijn dezelfde als beschreven voor Par. 0-20 *Displayregel 1.1 klein*.

### 0-22 Displayregel 1.3 klein

Selecteer een variabele voor weergave in regel 1, rechter positie.

**Option:****Functie:**

[1610] \* Power [kW]

De opties zijn dezelfde als beschreven voor Par. 0-20 *Displayregel 1.1 klein*.

### 0-23 Displayregel 2 groot

Selecteer een variabele voor weergave in regel 2.

**Option:****Functie:**

[1613] \* Frequentie

De opties zijn dezelfde als beschreven voor Par. 0-20 *Displayregel 1.1 klein*.

### 0-24 Displayregel 3 groot

Selecteer een variabele voor weergave in regel 3.

**Option:****Functie:**

[1502] \* kWh-teller

De opties zijn dezelfde als beschreven voor Par. 0-20 *Displayregel 1.1 klein*.

### 0-37 Displaytekst 1

**Range:****Functie:**

0\* [0 - 0 ]

In deze parameter kan een aparte tekstreks worden geschreven om op het LCP te worden weergegeven of te worden gelezen via seriële communicatie. Om de tekst permanent weer te geven, selecteert u *Displaytekst 1* in Par. 0-20 *Displayregel 1.1 klein*, Par. 0-21 *Displayregel 1.2 klein*, Par. 0-22 *Displayregel 1.3 klein*, Par. 0-23 *Displayregel 2 groot* of Par. 0-24 *Displayregel 3 groot*. Gebruik de toetsen ▲ en ▼ op het LCP om een teken te wijzigen. Gebruik de toetsen ◀ en ▶ om de cursor te verplaatsen. Als een teken is gemarkeerd, kan deze worden gewijzigd. Gebruik de toetsen ▲ en ▼ op het LCP om een teken te wijzigen. Een teken kan worden tussengevoegd door de cursor tussen twee tekens te plaatsen en op ▲ of ▼ te drukken.

**0-38 Displaytekst 2****Range:**

0\* [0 - 0 ]

**Functie:**

In deze parameter kan een aparte tekstreeks worden geschreven om op het LCP te worden weergegeven of te worden gelezen via seriële communicatie. Om de tekst permanent weer te geven, selecteert u *Displaytekst 2* in Par. 0-20 *Displayregel 1.1 klein*, Par. 0-21 *Displayregel 1.2 klein*, Par. 0-22 *Displayregel 1.3 klein*, Par. 0-23 *Displayregel 2 groot* of Par. 0-24 *Displayregel 3 groot*. Gebruik de toetsen ▲ en ▼ op het LCP om een teken te wijzigen. Gebruik de toetsen ◀ en ▶ om de cursor te verplaatsen. Als een teken is gemarkeerd door de cursor kan dit teken worden gewijzigd. Een teken kan worden tussengevoegd door de cursor tussen twee tekens te plaatsen en op ▲ of ▼ te drukken.

**0-39 Displaytekst 3****Range:**

0\* [0 - 0 ]

**Functie:**

In deze parameter kan een aparte tekstreeks worden geschreven om op het LCP te worden weergegeven of te worden gelezen via seriële communicatie. Om de tekst permanent weer te geven, selecteert u *Displaytekst 3* in Par. 0-20 *Displayregel 1.1 klein*, Par. 0-21 *Displayregel 1.2 klein*, Par. 0-22 *Displayregel 1.3 klein*, Par. 0-23 *Displayregel 2 groot* of Par. 0-24 *Displayregel 3 groot*. Gebruik de toetsen ▲ en ▼ op het LCP om een teken te wijzigen. Gebruik de toetsen ◀ en ▶ om de cursor te verplaatsen. Als een teken is gemarkeerd door de cursor kan dit teken worden gewijzigd. Een teken kan worden tussengevoegd door de cursor tussen twee tekens te plaatsen en op ▲ of ▼ te drukken.

**0-70 Datum en tijd****Range:**Application [Application dependant]  
dependent\***Functie:**

Stelt de datum en tijd van de interne klok in. De te gebruiken indeling wordt ingesteld in Par. 0-71 *Datumindeling* en Par. 0-72 *Tijdsindeling*.

**0-71 Datumindeling****Option:**

[0] \* JJJJ-MM-DD

[1] \* DD-MM-JJJJ

[2] MM/DD/JJJJ

**Functie:**

Stelt de datumindeling in die in het LCP wordt gebruikt.

**0-72 Tijdsindeling****Option:**

[0] \* 24 u

[1] 12 u

**Functie:**

Stelt de tijdsindeling in die in het LCP wordt gebruikt.

**0-74 DST/zomertijd****Option:**

[0] \* Uit

[2] Handm

**Functie:**

Selecteer hoe er moet worden omgegaan met Daylight Saving Time/zomertijd. Voor een handmatige DST/zomertijd programmeert u de begin- en einddatum in Par. 0-76 *DST/zomertijd start* en Par. 0-77 *DST/zomertijd einde*.

**0-76 DST/zomertijd start****Range:**Application [Application dependant]  
dependent\***Functie:**

Stelt de datum en tijd in waarop de zomertijd ingaat. De datum wordt ingesteld in de indeling die is geselecteerd in Par. 0-71 *Datumindeling*.



**0-77 DST/zomertijd einde****Range:**Application [Application dependant]  
dependent\***Functie:**Stelt de datum en tijd in waarop de zomertijd eindigt. De datum wordt ingesteld in de indeling die is geselecteerd in Par. 0-71 *Datumindeling*.**1-00 Configuratiemodus****Option:**

[0] \* Geen terugk.

**Functie:**

De motorsnelheid wordt bepaald door toepassing van een snelheidsreferentie of door de gewenste motorsnelheid in te stellen in de handmodus.

Geen terugk. wordt ook gebruikt als de frequentieomvormer deel uitmaakt van een systeem met terugkoppeling op basis van een externe PID-regelaar die een snelheidsreferentiesignaal als uitgang geeft.

[3] Met terugk.

De motorsnelheid wordt bepaald door een referentie van de ingebouwde PID-regelaar waardoor de motorsnelheid variabel is als onderdeel van een regelproces met terugkoppeling (bijv. constante druk of flow). De PID-regelaar moet worden geconfigureerd via parametergroep 20-\*\* of via de menuoptie *Functiesetups* na het indrukken van de [Quick Menu]-toets.**NB!**

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

**NB!**

Bij een regeling met terugkoppeling zullen de commando's Omkeren en Start omgekeerd de draairichting van de motor niet wijzigen.

**1-03 Koppelkarakteristiek****Option:**

[0] \* Compressorkoppel

**Functie:***Compressor* [0]: Voor een snelheidsregeling voor schroef- en scrollcompressoren. Levert een spanning die is geoptimaliseerd voor een motorbelasting met een constante koppelkarakteristiek voor het gehele bereik vanaf 10 Hz.

[1] Variabel koppel

*Variabel koppel* [1]: voor een snelheidsregeling voor centrifugaalpomp en ventilatoren. Moet ook worden gebruikt voor het regelen van meerdere motoren vanaf dezelfde frequentieomvormer (bijv. meerdere condensventilatoren of koeltorenventilatoren). Levert een spanning die is geoptimaliseerd voor motorbelastingen met een kwadratisch verlopende koppelkarakteristiek.

[2] Auto Energie Optim. CT

*Auto Energie Optim. CT* [2]: voor een optimale, energiezuinige snelheidsregeling voor schroef- en scrollcompressoren. Levert een spanning die is geoptimaliseerd voor een motorbelasting met een constante koppelkarakteristiek in het totale bereik vanaf 15 Hz, maar de AEO-functie zal bovendien de spanning nauwkeurig aanpassen aan de huidige belastingscondities, waardoor het energieverbruik en de hoorbare ruis van de motor zullen afnemen. Om een optimale werking te verkrijgen, moet de arbeidsfactor cos phi juist worden ingesteld. De tellerwaarde moet worden ingesteld in Par. 14-43 *Cosphi motor*. De parameter heeft een standaardinstelling die automatisch wordt aangepast wanneer de motorgegevens worden geprogrammeerd. Deze instelling zal in de meeste gevallen zorgen voor een optimale motorspanning, maar als de arbeidsfactor cos phi nauwkeuriger moet worden afgesteld, kan een AMA worden uitgevoerd via Par. 1-29 *Autom. aanpassing motorgeg. (AMA)*. Het is zelden nodig om de parameter voor de arbeidsfactor voor de motor handmatig in te stellen.

[3] \* Auto Energie Optim. VT

*Auto Energie Optim. VT* [3]: Voor een optimale, energiezuinige snelheidsregeling voor centrifugaalpomp en ventilatoren. Levert een spanning die is geoptimaliseerd voor motorbelastingen met een kwadratisch verlopende koppelkarakteristiek, maar de AEO-functie zal bovendien de spanning nauwkeurig aanpassen aan de huidige belastingscondities, waardoor het energieverbruik en de hoorbare ruis van de motor zullen afnemen. Om een optimale werking te verkrijgen, moet de ar-

beidsfactor  $\cos \phi$  juist worden ingesteld. De tellerwaarde moet worden ingesteld in Par. 14-43 *Cosphi motor*. De parameter heeft een standaardinstelling die automatisch wordt aangepast wanneer de motorgegevens worden geprogrammeerd. Deze instelling zal in de meeste gevallen zorgen voor een optimale motorspanning, maar als de arbeidsfactor  $\cos \phi$  nauwkeuriger moet worden afgesteld, kan een AMA worden uitgevoerd via Par. 1-29 *Autom. aanpassing motorg. (AMA)*. Het is zelden nodig om de parameter voor de arbeidsfactor voor de motor handmatig in te stellen.

### 1-20 Motorverm. [kW]

**Range:**

Application [Application dependant]  
dependent\*

**Functie:**

Stel het nominale motorvermogen in kW in overeenkomstig de gegevens van het motortypeplaatje. De standaardwaarde komt overeen met het nominale vermogen van de eenheid. Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt. Afhankelijk van de instelling van Par. 0-03 *Regionale instellingen* zal Par. 1-20 *Motorverm. [kW]* of Par. 1-21 *Motorverm. [PK]* onzichtbaar worden gemaakt.

### 1-21 Motorverm. [PK]

**Range:**

Application [Application dependant]  
dependent\*

**Functie:**

Stel het nominale vermogen in pk in overeenkomstig de gegevens van het motortypeplaatje. De standaardwaarde komt overeen met het nominale vermogen van de eenheid. Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt. Afhankelijk van de instelling van Par. 0-03 *Regionale instellingen* zal Par. 1-20 *Motorverm. [kW]* of Par. 1-21 *Motorverm. [PK]* onzichtbaar worden gemaakt.

### 1-22 Motorspanning

**Range:**

Application [Application dependant]  
dependent\*

**Functie:**

Stel de nominale motorspanning in overeenkomstig de gegevens van het motortypeplaatje. De standaardwaarde komt overeen met het nominale vermogen van de eenheid. Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

### 1-23 Motorfrequentie

**Range:**

Application [20 - 1000 Hz]  
dependent\*

**Functie:**

Stel de motorfrequentie in op basis van de gegevens van het motortypeplaatje. Voor 87 Hz-bedrijf met 230/400 V-motoren zet u de gegevens van het motortypeplaatje in voor 230 V/50 Hz. Stel Par. 4-13 *Motorsnelh. hoge begr. [RPM]* en Par. 3-03 *Max. referentie* in voor de 87 Hz-toepassing.


**NB!**

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

### 1-24 Motorstroom

**Range:**

Application [Application dependant]  
dependent\*

**Functie:**

Stel de nominale motorstroom in overeenkomstig de gegevens van het motortypeplaatje. Deze gegevens worden gebruikt voor de berekening van koppel, thermische motorbeveiliging en dergelijke.


**NB!**

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

**1-25 Nom. motorsnelheid****Range:**Application [100 - 60000 RPM]  
dependent\***Functie:**

Voer de nominale motorsnelheid in overeenkomstig de gegevens van het motortypeplaatje. Deze gegevens worden gebruikt voor de berekening van motorcompensaties.

**NB!**

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

**1-28 Controle draair. motor****Option:****Functie:**Na installatie en aansluiting van de motor kan met behulp van deze functie de draairichting van de motor worden gecontroleerd. Wanneer deze functie wordt ingeschakeld, worden alle commando's via een bus of de digitale ingangen genegeerd, met uitzondering van *Externe vergrendeling* en *Veilige stop* (indien aanwezig).

[0] \* Uit

Controle draair. motor is niet actief.

[1] Ingesch.

De draairichting van de motor wordt gecontroleerd. Wanneer deze functie is ingeschakeld, toont het display:

'NB! Motor draait mogelijk in verkeerde richting.'

Wanneer u op [OK], [Back] of [Cancel] drukt, verdwijnt deze melding en verschijnt er een nieuwe melding: Druk op [Hand on] om de motor te starten. Druk op [Cancel] om te annuleren.' Wanneer u op [Hand on] drukt, wordt de motor bij 5 Hz in de voorwaartse richting gestart en toont het display: 'Motor is actief. Controleer de draairichting van de motor.' Druk op [Off] om de motor te stoppen.' Wanneer u op [Off] drukt, wordt de motor gestopt en wordt Par. 1-28 *Controle draair. motor* gereset. Als de draairichting van de motor verkeerd is, moeten twee fasen van de motorkabel worden verwisseld. LET OP:



Schakel de netspanning af voordat u de fasen van de motorkabel verwisselt.

**1-29 Autom. aanpassing motorgeg. (AMA)****Option:****Functie:**De AMA-functie optimaliseert de dynamische motorprestaties door een automatische optimalisatie van de geavanceerde motorparameters (Par. 1-30 *Statorweerstand (Rs)* tot Par. 1-35 *Hoofdreactantie (Xh)*) terwijl de motor stationair loopt.

[0] \* Uit

Geen functie

[1] Volledige AMA insch.

Voert een AMA uit voor de statorweerstand  $R_s$ , de rotorweerstand  $R_r$ , de statorleakreactantie  $X_1$ , de rotorleakreactantie  $X_2$  en de hoofdreactantie  $X_h$ .

[2] Beperkte AMA insch.

Voert een beperkte AMA uit waarbij alleen de statorweerstand  $R_s$  in het systeem wordt bepaald. Selecteer deze optie als een LC-filter wordt gebruikt tussen de frequentieomvormer en de motor.

Activeer de AMA-functie door de [Hand on]-toets in te drukken nadat u [1] of [2] hebt geselecteerd. Zie ook de sectie *Automatische aanpassing motorgegevens* in de Design Guide. Na een normale procedure toont het scherm: 'Druk op [OK] om AMA te voltooien'. Na het indrukken van de [OK]-toets is de frequentieomvormer gereed voor bedrijf.

NB

- Voor de beste aanpassing van de frequentieomvormer wordt aanbevolen AMA uit te voeren met een koude motor.
- AMA kan niet worden uitgevoerd terwijl de motor loopt.

**NB!**

Het is belangrijk om de motorparameters in 1-2\* *Motordata* juist in te stellen, aangezien deze deel uitmaken van het AMA-algoritme. Een AMA moet worden uitgevoerd om te zorgen voor optimale dynamische motorprestaties. Dit kan tot 10 minuten duren, afhankelijk van het nominale motorvermogen.

**NB!**

Voorkom dat tijdens AMA een extern koppel wordt gegenereerd.

**NB!**

Als een van de instellingen in par. 1-2\* *Motordata* wordt gewijzigd, worden de geavanceerde motorparameters Par. 1-30 *Statorweerstand (Rs)* tot Par. 1-39 *Motorpolen* teruggezet naar de standaardinstelling. Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

**NB!**

Een volledige AMA moet zonder filter worden uitgevoerd, terwijl een beperkte AMA moet worden uitgevoerd met filter.

7

Zie de sectie *Toepassingsvoorbeelden > Automatische aanpassing motorgegevens* in de Design Guide.

### 1-71 Startvertraging

**Range:**

0.0 s\* [0.0 - 120.0 s]

**Functie:**

Tijdens de vertragingstijd is de in Par. 1-80 *Functie bij stop* geselecteerde functie actief. Voer de vereiste vertragingstijd voorafgaand aan acceleratie in.

### 1-73 Vlieg. start

**Option:****Functie:**

Deze functie maakt het mogelijk een motor op te vangen wanneer deze vrij draait als gevolg van een netstoring.

Wanneer Par. 1-73 *Vlieg. start* is ingesteld op *Ingesch.* heeft Par. 1-71 *Startvertraging* geen functie. De te zoeken draairichting voor een inschakeling bij draaiende motor is gekoppeld aan de instelling in Par. 4-10 *Draairichting motor*.

*Rechtsom* [0]: rechtsom zoeken bij een inschakeling bij draaiende motor. Als het zoeken niets oplevert, wordt er geremd via de DC-rem.

*Bidirectioneel* [2]: bij een inschakeling bij draaiende motor wordt eerst gezocht in de richting zoals bepaald door de laatste referentie (richting). Als de snelheid niet wordt gevonden, zal in de andere richting worden gezocht. Als dit ook zonder succes is, zal een DC-rem geactiveerd worden gedurende de ingestelde tijd in Par. 2-02 *DC-remtijd*. De start zal dan plaats vinden vanaf 0 Hz.

[0] \* Uitgesch.

Selecteer *Uitgesch.* [0] als deze functie niet vereist is.

[1] Ingesch.

Selecteer *Ingesch.* [1] als de frequentieomvormer in staat moet zijn een draaiende motor 'op te vangen' en te besturen.

### 1-80 Functie bij stop

**Option:****Functie:**

Selecteer de functie van de frequentieomvormer na een stopcommando of wanneer de frequentie is uitgelopen naar de ingestelde waarde in Par. 1-81 *Min. snelh. functie bij stop [RPM]*.

[0] \* Vrijloop

Laat de motor vrijlopen.

[1] DC-houd/motorvoorverw

Voorziet de motor van een DC-houdstroom (zie Par. 2-00 *DC-houd/voorverw.stroom*).

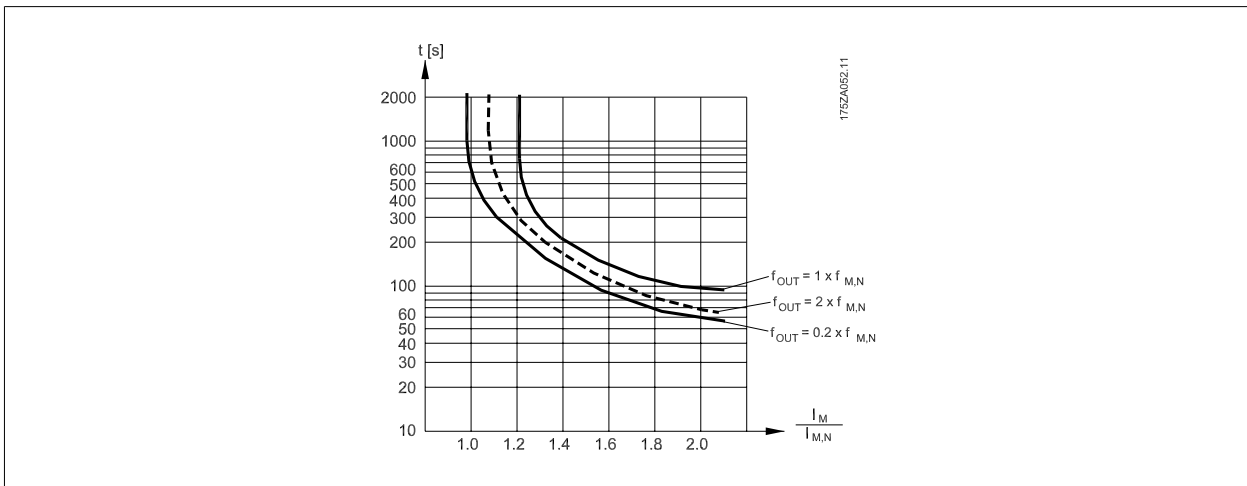
**1-86 Uitsch lg snelh [tpm]****Range:**Application [Application dependant]  
dependent\***Functie:****NB!**Deze parameter is alleen beschikbaar als Par. 0-02 *Eenh. motortoerental* is ingesteld op *TPM*.**1-87 Uitsch lg snelh [Hz]****Range:**Application [Application dependant]  
dependent\***Functie:****NB!**Deze parameter is alleen beschikbaar als Par. 0-02 *Eenh. motortoerental* is ingesteld op *Hz*.**1-90 Therm. motorbeveiliging****Option:****Functie:**

De frequentieomvormer bepaalt de motortemperatuur voor de motorbeveiliging op twee manieren:

- Via een thermistorsensor die is verbonden met een van de analoge of digitale ingangen (Par. 1-93 *Thermistorbron*).
- Via een berekening (ETR = thermo-elektronisch relais) van de thermische belasting op basis van de actuele belasting en tijd. De berekende thermische belasting wordt vergeleken met de nominale motorstroom  $I_{M,N}$  en de nominale motorfrequentie  $f_{M,N}$ . Op basis van de berekening wordt bepaald of een lager belasting nodig is bij lagere snelheid vanwege minder koeling door de in de motor ingebouwde ventilator.

[0] *	Geen bescherm.	Als er bij overbelasting van de motor geen waarschuwing of een uitschakeling van de frequentieomvormer vereist is.
[1]	Thermistorwaarsch.	Genereert een waarschuwing als de aangesloten thermistor in de motor reageert vanwege een overtemperatuur van de motor.
[2]	Thermistoruitsch.	Schakelt de frequentieomvormer uit (trip) als de aangesloten thermistor in de motor reageert vanwege een overtemperatuur van de motor.
[3]	ETR-waarsch. 1	
[4] *	ETR-uitsch. 1	
[5]	ETR-waarsch. 2	
[6]	ETR-uitsch. 2	
[7]	ETR-waarsch. 3	
[8]	ETR-uitsch. 3	
[9]	ETR-waarsch. 4	
[10]	ETR-uitsch. 4	

ETR (thermo-elektronisch relais) functies 1-4 berekenen de belasting wanneer de setup waaronder ze geselecteerd zijn, actief is. ETR 3 zal bijvoorbeeld een berekening starten wanneer setup 3 is geselecteerd. Voor de Noord-Amerikaanse markt: de functies van de ETR bieden bescherming volgens klasse 20 tegen overbelasting van de motor conform NEC.



Om aan de PELV-eisen te voldoen, moet elke afzonderlijke aansluiting op de stuurklemmen aan PELV voldoen. De thermistor moet bijvoorbeeld versterkt/dubbel geïsoleerd zijn.

7

**NB!**

Danfoss raadt een voedingsspanning van 24 V DC voor de thermistor aan.

### 1-93 Thermistorbron

**Option:****Functie:**

Selecteer de ingang waarop de thermistor (PTC-sensor) moet worden aangesloten. Het is niet mogelijk om een analoge ingang (optie [1] of [2]) te selecteren wanneer de analoge ingang al wordt gebruikt als referentiebron (ingesteld in Par. 3-15 *Referentiebron 1*, Par. 3-16 *Referentiebron 2* of Par. 3-17 *Referentiebron 3*).

Bij gebruik van MCB 112 moet deze parameter altijd zijn ingesteld op *Geen* [0].

- [0] \*    Geen
- [1]    Anal. ingang 53
- [2]    Anal. ingang 54
- [3]    Dig. ingang 18
- [4]    Dig. ingang 19
- [5]    Dig. ingang 32
- [6]    Dig. ingang 33

**NB!**

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

**NB!**

De digitale ingang moet via parameter 5-00 worden ingesteld op *PNP - actief bij 24V* [0].

**2-00 DC-houd/voorverw.stroom****Range:**

50 %\* [Application dependant]

**Functie:**

Stel de houdstroom in als een percentage van de nominale motorstroom  $I_{M,N}$  die is ingesteld in Par. 1-24 *Motorstroom*. 100% DC-houdstroom komt overeen met  $I_{M,N}$ .

Deze parameter dient om de motor (houdkoppel) te handhaven of om de motor voor te verwarmen. Deze parameter is actief als *DC-houd/motorvoorverw* [1] is geselecteerd in Par. 1-80 *Functie bij stop*.

**NB!**

De maximumwaarde is afhankelijk van de nominale motorstroom.  
Vermijd 100% stroom gedurende een langere periode, omdat dit de motor kan beschadigen.

**2-10 Remfunctie****Option:**

[0] \* Uit

**Functie:**

Er is geen remweerstand geïnstalleerd.

[1] Weerstand rem

Er is een remweerstand opgenomen in het systeem om overtollige remenergie als warmte af te voeren. De aansluiting van een remweerstand laat een hogere DC-tussenkringspanning tijdens het remmen (generatorwerking) toe. De functie Weerstand rem is alleen actief bij frequentieomvormers met een ingebouwde dynamische rem.

[2] AC-rem

AC-rem is alleen van toepassing wanneer Par. 1-03 *Koppelkarakteristiek* is ingesteld op *Compressorkoppel*.

**2-16 AC-rem max stroom****Range:**

100.0 %\* [Application dependant]

**Functie:****2-17 Overspanningsreg.****Option:**

[0] Uitgesch.

**Functie:**

De overspanningsregeling (OVC – Over Voltage Control) beperkt de kans op een uitschakeling (trip) van de frequentieomvormer als gevolg van een overspanning op de DC-tussenkring die wordt veroorzaakt door genererend vermogen van de belasting.

[2] \* Ingesch.

Schakelt OVC in.

**NB!**

De ramp-tijd wordt automatisch aangepast om uitschakeling (trip) van de frequentieomvormer te voorkomen.

**3-02 Minimumreferentie****Range:**Application [Application dependant]  
dependent\***Functie:**

Stel de minimumreferentie in. De minimumreferentie is de laagste waarde die kan worden verkregen als alle referenties bij elkaar worden opgeteld. De waarde en eenheid voor de minimumreferentie komen overeen met de gemaakte instellingen in Par. 1-00 *Configuratiemodus* en Par. 20-12 *Referentie/terugk.eenheid*.

**NB!**

Deze parameter wordt alleen gebruikt bij een regeling zonder terugkoppeling.

**3-03 Max. referentie****Range:**

Application [Application dependant]  
dependent\*

**Functie:**

Voer de maximumwaarde in voor de externe referentie. De waarde en eenheid voor de maximum-referentie komt overeen met de gemaakte instellingen in Par. 1-00 *Configuratiemodus* en Par. 20-12 *Referentie/terugk.eenheid*.

**NB!**

Wanneer Par. 1-00 *Configuratiemodus* is ingesteld op *Met terugk.* [3] moet Par. 20-14 *Max. referentie/terugk.* worden gebruikt.

**3-10 Ingestelde ref.**

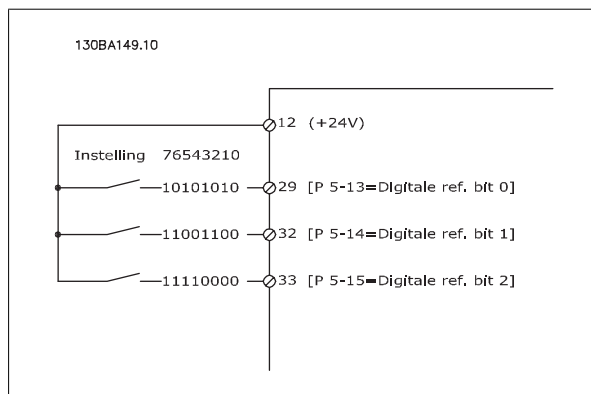
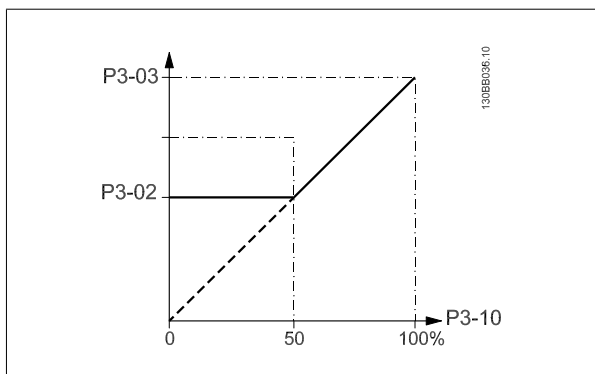
Array [8]

**Range:**

0.00 %\* [-100.00 - 100.00 %]

**Functie:**

Voer maximaal acht verschillende digitale referenties (0-7) in deze parameter in, door middel van array-programmering. De digitale referentie wordt gegeven als een percentage van de waarde Ref<sub>MAX</sub> (Par. 3-03 *Max. referentie*; zie Par. 20-14 *Max. referentie/terugk.* voor een regeling met terugkoppeling). Wanneer gebruik wordt gemaakt van digitale referenties, moet *Ingesteld ref. bit 0/1/2* [16], [17] of [18] worden geselecteerd voor de betreffende digitale ingangen in parameter-groep 5-1\* *Dig. ingangen*.

**3-11 Jog-snelh. [Hz]****Range:**

Application [Application dependant]  
dependent\*

**Functie:**

De jogsnelheid is de vaste uitgangssnelheid waarbij de frequentieomvormer functioneert wanneer de jogfunctie is geactiveerd.

Zie ook Par. 3-80 *Jog ramp-tijd*.



**3-15 Referentiebron 1****Option:****Functie:**

Stel in welke referentie-ingang moet worden gebruikt voor het eerste referentiesignaal. Par. 3-15 *Referentiebron 1*, Par. 3-16 *Referentiebron 2* en Par. 3-17 *Referentiebron 3* definiëren maximaal drie verschillende referentiesignalen. De som van deze referentiesignalen bepaalt de actuele referentie.

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

[0]	Geen functie
[1] *	Anal. ingang 53
[2]	Anal. ingang 54
[7]	Pulsingang 29
[8]	Pulsingang 33
[20]	Dig. potmeter
[21]	Anal. ingang X30/11
[22]	Anal. ingang X30/12
[23]	Anal. ingang X42/1
[24]	Anal. ingang X42/3
[25]	Anal. ingang X42/5
[30]	Uitgebr. met terugk. 1
[31]	Uitgebr. met terugk. 2
[32]	Uitgebr. met terugk. 3

**3-16 Referentiebron 2****Option:****Functie:**

Stel in welke referentie-ingang moet worden gebruikt voor het tweede referentiesignaal. Par. 3-15 *Referentiebron 1*, Par. 3-16 *Referentiebron 2* en Par. 3-17 *Referentiebron 3* definiëren maximaal drie verschillende referentiesignalen. De som van deze referentiesignalen bepaalt de actuele referentie.

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

[0]	Geen functie
[1]	Anal. ingang 53
[2]	Anal. ingang 54
[7]	Pulsingang 29
[8]	Pulsingang 33
[20] *	Dig. potmeter
[21]	Anal. ingang X30/11
[22]	Anal. ingang X30/12
[23]	Anal. ingang X42/1
[24]	Anal. ingang X42/3
[25]	Anal. ingang X42/5
[30]	Uitgebr. met terugk. 1
[31]	Uitgebr. met terugk. 2
[32]	Uitgebr. met terugk. 3

**3-19 Jog-snelh. [TPM]****Range:**Application [Application dependant]  
dependent\***Functie:**Voer een waarde in voor de jogsnelheid  $n_{JOG}$ , wat een vaste uitgangssnelheid is. De frequentieomvormer loopt op deze snelheid wanneer de jogfunctie is ingeschakeld. De maximale begrenzing is ingesteld in Par. .Zie ook Par. 3-80 *Jog ramp-tijd*.**3-41 Ramp 1 aanlooptijd****Range:**Application [Application dependant]  
dependent\***Functie:**Voer de aanlooptijd in, d.w.z. de tijd die nodig is om te versnellen van 0 tpm tot Par. 1-25 *Nom. motorsnelheid*. Stel de aanlooptijd zo in dat de uitgangsstroom tijdens het aanlopen de ingestelde stroomgrens in Par. 4-18 *Stroombegr.* niet overschrijdt. Zie uitlooptijd in Par. 3-42 *Ramp 1 uitlooptijd*.

$$par.3 - 41 = \frac{tacc \times nnorm [par.1 - 25]}{ref [tpm]} [s]$$

**3-42 Ramp 1 uitlooptijd****Range:**Application [Application dependant]  
dependent\***Functie:**Voer de uitlooptijd in, d.w.z. de tijd die nodig is om te vertragen van Par. 1-25 *Nom. motorsnelheid* tot 0 tpm. Stel de uitlooptijd zo in dat er in de inverter geen overspanning ontstaat als gevolg van de generatorwerking van de motor en de opgewekte stroom de ingestelde stroomgrens in Par. 4-18 *Stroombegr.* niet overschrijdt. Zie aanlooptijd in Par. 3-41 *Ramp 1 aanlooptijd*.

$$par.3 - 42 = \frac{tdec \times nnorm [par.1 - 25]}{ref [tpm]} [s]$$

**4-10 Draairichting motor****Option:**

[0] Rechtsom

[2]\* Bidirectioneel

**Functie:**

Stelt de gewenste draairichting van de motor in.

Gebruik deze parameter om ongewenste omkering te voorkomen.

A;leen rechtsom draaien is toegestaan.

Zowel rechtsom als linksom draaien is toegestaan.

**NB!**De instelling van Par. 4-10 *Draairichting motor* is van invloed op Par. 1-73 *Vlieg. start*.**4-11 Motorsnelh. lage begr. [RPM]****Range:**Application [Application dependant]  
dependent\***Functie:**Stel de lage begrenzing voor de motorsnelheid in. De Motorsnelh. lage begr. kan worden ingesteld op de door de fabrikant aanbevolen minimale motorsnelheid. De Motorsnelh. lage begr. mag de instelling in Par. 4-13 *Motorsnelh. hoge begr. [RPM]* niet overschrijden.**4-12 Motorsnelh. lage begr. [Hz]****Range:**Application [Application dependant]  
dependent\***Functie:**Stel de lage begrenzing voor de motorsnelheid in. De lage begrenzing voor de motorsnelheid kan worden ingesteld overeenkomstig de minimale uitgangsfrequentie van de motoras. De Motorsnelh. lage begr. mag de instelling in Par. 4-14 *Motorsnelh. hoge begr. [Hz]* niet overschrijden.

**4-13 Motorsnelh. hoge begr. [RPM]****Range:**

Application [Application dependant]  
dependant\*

**Functie:**

Voer de hoge begrenzing voor de motorsnelheid in. De Motorsnelh. hoge begr. kan worden ingesteld overeenkomstig de door de fabrikant aanbevolen maximale motorklasse. De hoge begrenzing voor de motorsnelheid moet hoger zijn dan de instelling in Par. 4-11 *Motorsnelh. lage begr. [RPM]*. Alleen Par. 4-11 *Motorsnelh. lage begr. [RPM]* of Par. 4-12 *Motorsnelh. lage begr. [Hz]* zal worden weergegeven; dit hangt af van andere parameters die zijn ingesteld in het Hoofdmenu en de standaardinstellingen die worden bepaald door de ingestelde geografische regio.

**NB!**

De maximale uitgangsfrequentie mag niet hoger zijn dan 10% van de schakelfrequentie van de omvormer (Par. 14-01 *Schakelfrequentie*).

**NB!**

Wanneer de instelling van Par. 4-13 *Motorsnelh. hoge begr. [RPM]* wordt gewijzigd, zal Par. 4-53 *Waarschuwing snelheid hoog* worden ingesteld op dezelfde waarde als Par. 4-13 *Motorsnelh. hoge begr. [RPM]*.

**4-14 Motorsnelh. hoge begr. [Hz]****Range:**

Application [Application dependant]  
dependant\*

**Functie:**

Voer de hoge begrenzing voor de motorsnelheid in. De hoge begrenzing voor de motorsnelheid kan worden ingesteld overeenkomstig het door de fabrikant aanbevolen maximum van de motoras. De hoge begrenzing voor de motorsnelheid moet hoger zijn dan de instelling in Par. 4-12 *Motorsnelh. lage begr. [Hz]*. Alleen Par. 4-11 *Motorsnelh. lage begr. [RPM]* of Par. 4-12 *Motorsnelh. lage begr. [Hz]* zal worden weergegeven; dit hangt af van andere parameters die zijn ingesteld in het Hoofdmenu en de standaardinstellingen die worden bepaald door de ingestelde geografische regio.

**NB!**

De maximale uitgangsfrequentie mag niet hoger zijn dan 10% van de schakelfrequentie van de omvormer (Par. 14-01 *Schakelfrequentie*).

**4-53 Waarschuwing snelheid hoog****Range:**

Application [Application dependant]  
dependant\*

**Functie:**

Voer de waarde voor  $n_{HIGH}$  in. Wanneer de motorsnelheid deze waarde ( $n_{HIGH}$ ) overschrijdt, verschijnt op het display de melding 'Snelh. hoog'. De signaaluitgangen kunnen worden geprogrammeerd voor het genereren van een statussignaal via klem 27 of 29 en via relaisuitgang 01 of 02. Programmeer het signaal voor de hoge begrenzing van de motorsnelheid  $n_{HIGH}$  binnen het normale werkbereik van de frequentieomvormer. Zie de afbeelding in deze sectie.

**NB!**

Wanneer de instelling van Par. 4-13 *Motorsnelh. hoge begr. [RPM]* wordt gewijzigd, zal Par. 4-53 *Waarschuwing snelheid hoog* worden ingesteld op dezelfde waarde als Par. 4-13 *Motorsnelh. hoge begr. [RPM]*.

Als voor Par. 4-53 *Waarschuwing snelheid hoog* een andere waarde nodig is, moet deze worden ingesteld nadat Par. 4-13 *Motorsnelh. hoge begr. [RPM]* is geprogrammeerd!

**4-56 Waarsch: terugk. laag****Range:**

-999999.99 [Application dependant]  
9 Pro-  
cessCtrlU-  
nit\*

**Functie:**

Stel de lage terugkoppelbegrenzing in. Als de terugkoppeling lager wordt dan deze begrenzing geeft het display 'Terugk. laag' aan. De signaaluitgangen kunnen worden geprogrammeerd voor het genereren van een statussignaal via klem 27 of 29 en via relaisuitgang 01 of 02.

**4-57 Waarsch: terugk. hoog****Range:**

999999.999 [Application dependant]  
ProcessCtr-  
IUnit\*

**Functie:**

Stel de hoge terugkoppelingsbegrenzing in. Als de terugkoppeling hoger wordt dan deze begrenzing geeft het display 'Terugk. hoog' aan. De signaaluitgangen kunnen worden geprogrammeerd voor het genereren van een statussignaal via klem 27 of 29 en via relaisuitgang 01 of 02.

**4-64 Semi-auto bypass setup****Option:**

[0] \* Uit

**Functie:**

Geen functie

[1] Ingesch.

Start de Semi-auto bypass setup waarna bovenstaande procedure moet worden gevolgd.

**5-01 Klem 27 modus****Option:**

[0] \* Ingang

**Functie:**

Stelt klem 27 in als digitale ingang.

[1] Uitgang

Stelt klem 27 in als digitale uitgang.

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

**5-02 Klem 29 modus****Option:**

[0] \* Ingang

**Functie:**

Definieert klem 29 als een digitale ingang.

[1] Uitgang

Definieert klem 29 als een digitale uitgang.

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

**5-12 Klem 27 digitale ingang**

Dezelfde opties en functies als par. 5-1\*, behalve voor *Pulsingang*.

**Option:****Functie:**

[0] \* Niet in bedrijf

[1] Reset

[2] Vrijloop geïnv.

[3] Vrijloop &amp; reset inv

[5] DC-rem geïnv.

[6] Stop geïnv.

[7] Ext. vergrendeling

[8] Start

[9] Pulsstart

[10] Omkeren

[11] Start omgekeerd

[14] Jog

[15] Digitale ref. aan

[16] Ingest. ref. bit 0

[17] Ingest. ref. bit 1

[18] Ingest. ref. bit 2

[19] Ref. vashouden

[20] Uitgang vasth.

[21] Snelh. omh.

[22] Snelh. omlaag

[23] Setupselectie bit 0

[24] Setupselectie bit 1

[34] Ramp bit 0

[36] Netstoring geïnv.

[37] Brandmodus

[52] Startvoorwaarde

[53] Handmatige start

[54] Autostart

[55] DigiPot verhogen

[56] DigiPot verlagen

[57] DigiPot wissen

[62] Reset Teller A

[65] Reset Teller B

[66] Slaapstand

[68] Timed Actions Disabled

[69] Constant OFF Actions

[70] Constant ON Actions

[78] Reset onderh.woord

[120] Start hoofdpomp

[121] Wisseling hoofdpomp

[130] Vergr. pomp 1

[131] Vergr. pomp 2

[132] Vergr. pomp 3

**5-13 Klem 29 digitale ingang**

Dezelfde opties en functies als par. 5-1\*.

**Option:****Functie:**

[0] Niet in bedrijf

[1] Reset

[2] Vrijloop geïn.v.

[3] Vrijloop &amp; reset inv

[5] DC-rem geïn.v.

[6] Stop geïn.v.

[7] Ext. vergrendeling

[8] Start

[9] Pulsstart

[10] Omkeren

[11] Start omgekeerd

[14] \* Jog

[15] Digitale ref. aan

[16] Ingest. ref. bit 0

[17] Ingest. ref. bit 1

[18] Ingest. ref. bit 2

[19] Ref. vashouden

[20] Uitgang vasth.

[21] Snelh. omh.

[22] Snelh. omlaag

[23] Setupselectie bit 0

[24] Setupselectie bit 1

[30] Tellingang

[32] Pulsingang

[34] Ramp bit 0

[36] Netstoring geïn.v.

[37] Brandmodus

[52] Startvoorwaarde

[53] Handmatige start

[54] Autostart

[55] DigiPot verhogen

[56] DigiPot verlagen

[57] DigiPot wissen

[60] Teller A (omhoog)

[61] Teller A (omlaag)

[62] Reset Teller A

[63] Teller B (omhoog)

[64] Teller B (omlaag)

[65] Reset Teller B

[66] Slaapstand

[68] Timed Actions Disabled

[69] Constant OFF Actions

[70] Constant ON Actions

[78] Reset onderh.woord

[120]	Start hoofdpomp
[121]	Wisseling hoofdpomp
[130]	Vergr. pomp 1
[131]	Vergr. pomp 2
[132]	Vergr. pomp 3

#### 5-14 Klem 32 digitale ingang

**Option:**

[0] \* Niet in bedrijf

**Functie:**

Dezelfde opties en functies als 5-1\* *Dig. ingangen*, behalve voor *Pulsingang*.

#### 5-15 Klem 33 digitale ingang

**Option:**

[0] \* Niet in bedrijf

**Functie:**

Dezelfde opties en functies als par. 5-1\* *Dig. ingangen*.

#### 5-40 Functierelais

Array [8]

(Relais 1 [0], Relais 2 [1])

Optie MCB 105: Relais 7 [6], Relais 8 [7] en Relais 9 [8].

Selecteer de opties om de functie van de relais in te stellen.

De selectie van elk mechanische relais vindt plaats in een arrayparameter.

**Option:**

[0] \* Niet in bedrijf

**Functie:**

[1] Besturing gereed

[2] Omv. gereed

[3] Omv gereed/rembest.

[4] Standby/gn waarsch.

[5] \* Actief Standaardinstelling voor relais 2.

[6] Draaien/gn wsch.

[8] Op ref/geen waarsch.

[9] \* Alarm Standaardinstelling voor relais 1.

[10] Alarm of waarsch.

[11] Op koppelbegr.

[12] Buiten stroombereik

[13] Onder stroom, laag

[14] Boven stroom, hoog

[15] Buiten snelh.-bereik

[16] Ondersnelh., laag

[17] Boven snelh., hoog

[18] Buiten terugk.bereik

[19] Onder terugk., laag

[20] Boven terugk., hoog

[21] Therm. waarsch.

[25] Omkeren

[26] Bus ok

[27] Koppelbegr. & stop

[28] Rem, geen waarsch.

[29] Rem klaar, geen fout

[30] Remfout (IGBT)

[35] Ext. vergrendeling

[36]	Stuurwoord bit 11
[37]	Stuurwoord bit 12
[40]	Buiten ref.bereik
[41]	Onder ref, laag
[42]	Boven ref, hoog
[45]	Busbest.
[46]	Busbest, 1 bij t-o
[47]	Busbest, 0 bij t-o
[60]	Comparator 0
[61]	Comparator 1
[62]	Comparator 2
[63]	Comparator 3
[64]	Comparator 4
[65]	Comparator 5
[70]	Log. regel 0
[71]	Log. regel 1
[72]	Log. regel 2
[73]	Log. regel 3
[74]	Log. regel 4
[75]	Log. regel 5
[80]	SL dig. uitgang A
[81]	SL dig. uitgang B
[82]	SL dig. uitgang C
[83]	SL dig. uitgang D
[84]	SL dig. uitgang E
[85]	SL dig. uitgang F
[160]	Geen alarm
[161]	Omgekeerd draaien
[165]	Lokale ref. actief
[166]	Externe ref. actief
[167]	Startcomm. actief
[168]	Handmodus
[169]	Automodus
[180]	Klokfout
[181]	Prev. onderhoud
[190]	Geen flow
[191]	Droge pomp
[192]	Einde curve
[193]	Slaapstand
[194]	Band defect
[195]	Bypassklepregeling
[196]	Brandmodus
[197]	Brandm. was actief
[198]	Omv.bypass
[211]	Cascadepomp 1
[212]	Cascadepomp 2
[213]	Cascadepomp 3



**6-01 Live zero time-out-functie****Option:****Functie:**

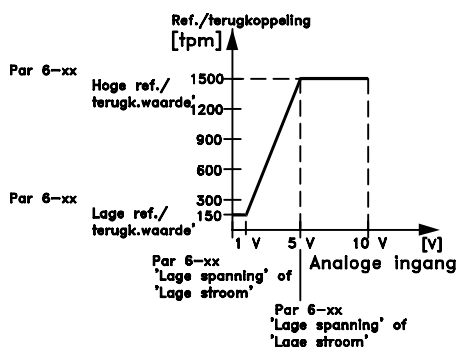
Selecteer de time-outfunctie. De ingestelde functie in Par. 6-01 *Live zero time-out-functie* wordt geactiveerd als het ingangssignaal op klem 53 of 54 minder dan 50% bedraagt van de ingestelde waarde in Par. 6-10 *Klem 53 lage spanning*, Par. 6-12 *Klem 53 lage stroom*, Par. 6-20 *Klem 54 lage spanning* of Par. 6-22 *Klem 54 lage stroom* gedurende de tijd die is ingesteld in Par. 6-00 *Live zero time-out-tijd*. Als meerdere time-outs gelijktijdig verstrijken, zal de frequentieomvormer de time-outfuncties in onderstaande volgorde van belangrijkheid afhandelen:

1. Par. 6-01 *Live zero time-out-functie*
2. Par. 8-04 *Time-out-functie stuurwoord*

De uitgangsfrequentie van de frequentieomvormer kan:

- [1] worden vastgehouden op de huidige waarde;
- [2] worden geforceerd naar stop;
- [3] worden geforceerd naar de jogsnelheid;
- [4] worden geforceerd naar de maximumsnelheid;
- [5] worden geforceerd naar stop, gevolgd door uitschakeling.

[0] *	Uit
[1]	Uitgang vasth.
[2]	Stop
[3]	Jogging
[4]	Max. snelh.
[5]	Stop en uitsch.

**6-02 Live zero time-outfunctie brandmodus****Option:****Functie:**

De ingestelde functie in Par. 6-01 *Live zero time-out-functie* wordt geactiveerd als het ingangssignaal op de analoge ingangen minder dan 50% bedraagt van de ingestelde waarde voor 6-1\* to 6-6\* 'Klem xx lage stroom/spanning' gedurende de tijd die is ingesteld in Par. 6-00 *Live zero time-out-tijd*

[0] *	Uit
[1]	Uitgang vasth.
[2]	Stop
[3]	Jogging
[4]	Max. snelh.

**6-10 Klem 53 lage spanning****Range:**

0.07 V\* [Application dependant]

**Functie:**

Stel de waarde voor lage spanning in. De schaalwaarde van deze analoge ingang moet overeenkomen met de lage referentie/terugkoppelwaarde die is ingesteld in Par. 6-14 *Klem 53 lage ref./terugkopp. waarde*.

**6-11 Klem 53 hoge spanning****Range:**

10.00 V\* [Application dependant]

**Functie:**

Stel de waarde voor hoge spanning in. De schaalwaarde voor deze analoge ingang moet overeenkomen met de hoge referentie/terugkoppelwaarde die is ingesteld in Par. 6-15 *Klem 53 hoge ref./terugkopp. waarde*.

**6-12 Klem 53 lage stroom****Range:**

4.00 mA\* [Application dependant]

**Functie:**

Stel de waarde voor lage stroom in. Dit referentiesignaal moet overeenkomen met de lage referentie/terugkoppelwaarde die is ingesteld in Par. 6-14 *Klem 53 lage ref./terugkopp. waarde*. De waarde moet worden ingesteld op > 2 mA om de Live zero time-out-functie in Par. 6-01 *Live zero time-out-functie* te activeren.

**6-13 Klem 53 hoge stroom****Range:**

20.00 mA\* [Application dependant]

**Functie:**

Voer de hoge stroomwaarde in die overeenkomt met de hoge referentie/terugkoppelwaarde die is ingesteld in Par. 6-15 *Klem 53 hoge ref./terugkopp. waarde*.

**6-14 Klem 53 lage ref./terugkopp. waarde****Range:**

0.000\* [-999999.999 - 999999.999 ]

**Functie:**

Voer de schaalwaarde van de analoge ingang in die overeenkomt met de waarde voor laag vermogen/lage stroom die is ingesteld in Par. 6-10 *Klem 53 lage spanning* en Par. 6-12 *Klem 53 lage stroom*.

**6-15 Klem 53 hoge ref./terugkopp. waarde****Range:**

Application dependent\* [-999999.999 - 999999.999 ]

**Functie:**

Voer de schaalwaarde van de analoge ingang in die overeenkomt met de waarde voor hoge spanning/hoge stroom die is ingesteld in Par. 6-11 *Klem 53 hoge spanning* en Par. 6-13 *Klem 53 hoge stroom*.

**6-16 Klem 53 filter tijdconstante****Range:**

0.001 s\* [0.001 - 10.000 s]

**Functie:**

Stel de tijdconstante in. Dit betreft de tijdconstante voor een digitale eerste-aanvraag laagdoorlaatfilter voor het onderdrukken van elektrische ruis op klem 53. Een hoge waarde voor de tijdconstante zorgt voor een betere demping maar verhoogt ook de vertragingstijd door het filter. Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

**6-17 Klem 53 live zero****Option:****Functie:**

Deze parameter maakt het mogelijk om live-zerobewaking in te schakelen. Moet bijvoorbeeld worden gebruikt als de analoge uitgangen worden gebruikt als onderdeel van een decentraal I/O-systeem (bijv. wanneer ze geen deel uitmaken van regelfuncties voor de frequentieomvormer, maar een gebouwbeheersysteem voeden met data).

[0] Uitgesch.

[1] \* Ingesch.

**6-20 Klem 54 lage spanning****Range:**

0.07 V\* [Application dependant]

**Functie:**

Stel de waarde voor lage spanning in. De schaalwaarde van deze analoge ingang moet overeenkomen met de lage referentie/terugkoppelwaarde die is ingesteld in Par. 6-24 *Klem 53 lage ref./terugkopp. waarde*.

**6-21 Klem 54 hoge spanning****Range:**

10.00 V\* [Application dependant]

**Functie:**

Stel de waarde voor hoge spanning in. De schaalwaarde voor deze analoge ingang moet overeenkomen met de hoge referentie/terugkoppelwaarde die is ingesteld in Par. 6-25 *Klem 54 hoge ref./terugkopp. waarde*.

**6-22 Klem 54 lage stroom****Range:**

4.00 mA\* [Application dependant]

**Functie:**

Stel de waarde voor lage stroom in. Dit referentiesignaal moet overeenkomen met de lage referentie/terugkoppelwaarde die is ingesteld in Par. 6-24 *Klem 53 lage ref./terugkopp. waarde*. De waarde moet worden ingesteld op > 2 mA om de Live zero time-out-functie in Par. 6-01 *Live zero time-out-functie* te activeren.

**6-23 Klem 54 hoge stroom****Range:**

20.00 mA\* [Application dependant]

**Functie:**

Voer de hoge stroomwaarde in die overeenkomt met de hoge referentie/terugkoppelwaarde die is ingesteld in Par. 6-25 *Klem 54 hoge ref./terugkopp. waarde*.

**6-24 Klem 53 lage ref./terugkopp. waarde****Range:**

0.000\* [-999999.999 - 999999.999 ]

**Functie:**

Voer de schaalwaarde van de analoge ingang in die overeenkomt met de waarde voor laag vermogen/lage stroom die is ingesteld in Par. 6-20 *Klem 54 lage spanning* en Par. 6-22 *Klem 54 lage stroom*.

**6-25 Klem 54 hoge ref./terugkopp. waarde****Range:**

100.000\* [-999999.999 - 999999.999 ]

**Functie:**

Voer de schaalwaarde van de analoge ingang in die overeenkomt met de waarde voor hoge spanning/hoge stroom die is ingesteld in Par. 6-21 *Klem 54 hoge spanning* en Par. 6-23 *Klem 54 hoge stroom*.

**6-26 Klem 54 filter tijdconstante****Range:**

0.001 s\* [0.001 - 10.000 s]

**Functie:**

Stel de tijdconstante in. Dit betreft de tijdconstante voor een digitale eerste-aanvraag laagdoorlaatfilter voor het onderdrukken van elektrische ruis op klem 54. Een hoge waarde voor de tijdconstante zorgt voor een betere demping maar verhoogt ook de vertragingstijd door het filter. Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

**6-27 Klem 54 live zero****Option:****Functie:**

Deze parameter maakt het mogelijk om live-zerobewaking uit te schakelen. Moet bijvoorbeeld worden gebruikt als de analoge uitgangen worden gebruikt als onderdeel van een decentraal I/O-systeem (bijv. wanneer ze geen deel uitmaken van regelfuncties voor de frequentieomvormer, maar een gebouwbeheersysteem voeden met data).

[0] Uitgesch.

[1] \* Ingesch.

**6-50 Klem 42 uitgang****Option:****Functie:**

Selecteer de functie voor klem 42 als een analoge stroomuitgang. Een motorstroom van 20 mA komt overeen met  $I_{max}$ .

[0] *	Niet in bedrijf	
[100]	Uitg.freq. 0-100	0-100 Hz, (0-20 mA)
[101]	Referentie min-max	Minimumreferentie - Max. referentie, (0-20 mA)
[102]	Terugk. +-200%	-200% tot +200% van Par. 20-14 <i>Max. referentie/terugk.</i> , (0-20 mA)
[103]	Motorstr. 0-Imax	0 - Inv. max. ingangsstr. (Par. 16-37 <i>Inv. max. stroom</i> ), (0-20 mA)
[104]	Kopp 0-Tlim	0 - Koppel tov nom. (Par. 4-16 <i>Koppelbegrenzing motormodus</i> ), (0-20 mA)
[105]	Koppel 0-Tnom	0 - Nom. motorkoppel, (0-20 mA)
[106]	Vermogen 0-Pnom	0 - Nom. motorvermogen, (0-20 mA)
[107] *	Snelh 0-HgBegr	0 - Motorsnelh. hoge begr. (Par. 4-13 <i>Motorsnelh. hoge begr. [RPM]</i> ) en Par. 4-14 <i>Motorsnelh. hoge begr. [Hz]</i> , (0-20 mA)
[113]	Uitgebr. met terugk. 1	0-100%, (0-20 mA)
[114]	Uitgebr. met terugk. 2	0-100%, (0-20 mA)
[115]	Uitgebr. met terugk. 3	0-100%, (0-20 mA)
[130]	Uitg.fr 0-100 4-20mA	0-100 Hz
[131]	Referentie 4-20 mA	Minimumreferentie - Max. referentie
[132]	Terugk. 4-20 mA	-200% tot +200% van Par. 20-14 <i>Max. referentie/terugk.</i>
[133]	Motorstr. 4-20mA	0 - Inv. max. stroom Par. 16-37 <i>Inv. max. stroom</i>
[134]	Kopp 0-lim 4-20 mA	0 - Koppelbegrenzing (Par. 4-16 <i>Koppelbegrenzing motormodus</i> )
[135]	Kopp. 0-nom 4-20mA	0 - Nom. motorkoppel
[136]	Vermogen 4-20 mA	0 - Nom. motorvermogen
[137]	Snelh. 4-20 mA	0 - Motorsnelh. hoge begr. (4-13 en 4-14)
[139]	Busbest.	0-100%, (0-20 mA)
[140]	Busbest. 4-20 mA	0 - 100%
[141]	Busbest. t-o	0-100%, (0-20 mA)
[142]	Busbest. 4-20mA t-o	0 - 100%
[143]	Uitgebr CL1 4-20mA	0 - 100%
[144]	Uitgebr CL2 4-20mA	0 - 100%
[145]	Uitgebr CL3 4-20mA	0 - 100%

**NB!**

De minimumreferentie wordt ingesteld via Par. 3-02 *Minimumreferentie* (voor een regeling zonder terugkoppeling) en Par. 20-13 *Minimumreferentie/terugk.* (voor een regeling met terugkoppeling) – de maximumreferentie wordt ingesteld via Par. 3-03 *Max. referentie* (zonder terugkoppeling) en Par. 20-14 *Max. referentie/terugk.* (met terugkoppeling).

**6-51 Klem 42 uitgang min. schaal****Range:**

0.00 %\* [0.00 - 200.00 %]

**Functie:**

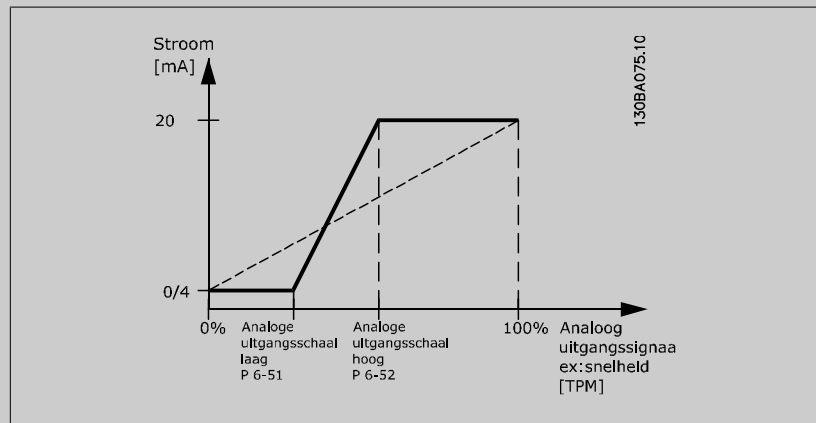
Schaling voor de minimale uitgang (0 of 4 mA) van het analoge signaal op klem 42.  
Stel de waarde in als een percentage van het volledige bereik van de variabele, dat is ingesteld via Par. 6-50 *Klem 42 uitgang*.

**6-52 Klem 42 uitgang max. schaal****Range:**

100.00 %\* [0.00 - 200.00 %]

**Functie:**

Schaal de maximale uitgangswaarde (20 mA) van het analoge signaal op klem 42.  
Stel de waarde in als een percentage van het volledige bereik van de variabele, dat is ingesteld via Par. 6-50 *Klem 42 uitgang*.



Via onderstaande formule is het mogelijk om een waarde lager dan 20 mA bij volledige schaling te krijgen bij programmeerwaarden > 100%:

$$20 \text{ mA} | \text{gewenste maximale stroom} \times 100 \%$$

$$\text{i.e. } 10 \text{ mA} : \frac{20 \text{ mA}}{10 \text{ mA}} \times 100 \% = 200 \%$$

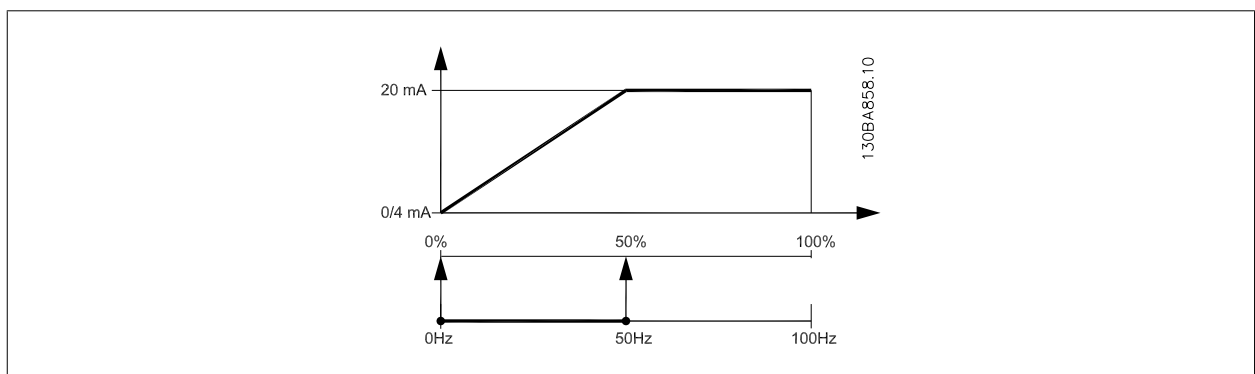
**VOORBEELD 1:**

Gegevenswaarde = UITGANGSFREQUENTIE, bereik = 0-100 Hz

Vereiste bereik voor uitgang = 0-50 Hz

Een uitgangssignaal van 0 of 4 mA is vereist bij 0 Hz (0% van bereik) – stel Par. 6-51 *Klem 42 uitgang min. schaal* in op 0%

Een uitgangssignaal van 20 mA is vereist bij 50 Hz (50% van bereik) – stel Par. 6-52 *Klem 42 uitgang max. schaal* in op 50%

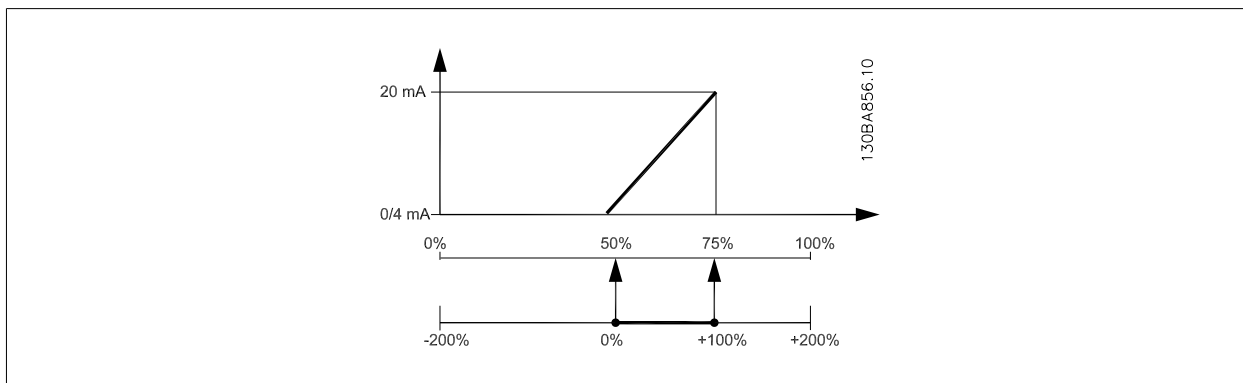
**VOORBEELD 2:**

Variabele = TERUGKOPPELING, bereik = -200% tot +200%

Vereiste bereik voor uitgang = 0-100%

Een uitgangssignaal van 0 of 4 mA is vereist bij 0% (50% van bereik) – stel Par. 6-51 *Klem 42 uitgang min. schaal* in op 50%

Een uitgangssignaal van 20 mA is vereist bij 100% (75% van bereik) – stel Par. 6-52 *Klem 42 uitgang max. schaal* in op 75%



## VOORBEELD 3:

Variabele = REFERENTIE, bereik = Min. ref. - Max. ref.

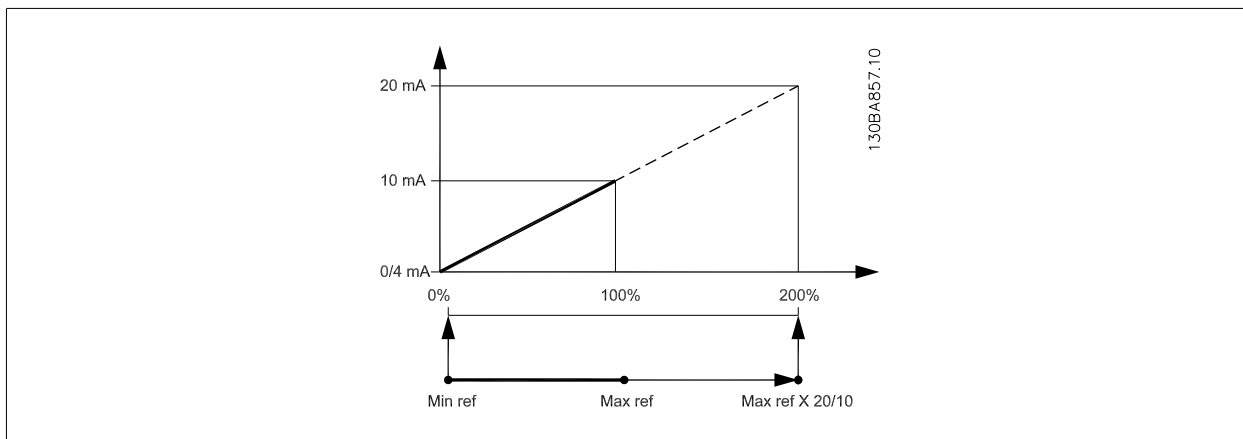
Vereiste bereik voor uitgang = Min. ref. (0%) - Max. ref. (100%), 0-10 mA

Een uitgangssignaal van 0 of 4 mA is vereist bij Min. ref. – stel Par. 6-51 *Klem 42 uitgang min. schaal* in op 0%

Een uitgangssignaal van 10 mA is vereist bij Max. ref. (100% van bereik) – stel Par. 6-52 *Klem 42 uitgang max. schaal* in op 200%

(20 mA / 10 mA x 100% = 200%).

7



## 14-01 Schakelfrequentie

## Option:

## Functie:

Selecteer de schakelfrequentie van de omvormer. Het wijzigen van de schakelfrequentie kan de akoestische ruis van de motor helpen verminderen.

**NB!**

De uitgangsfrequentiewaarde van de frequentieomvormer mag nooit hoger zijn dan 1/10 van de schakelfrequentie. Pas, terwijl de motor draait, de schakelfrequentie in Par. 14-01 *Schakelfrequentie* aan totdat de motor zo weinig mogelijk geluid maakt. Zie ook Par. 14-00 *Schakelpatroon* en de sectie *Reductie*.

- [0] 1,0 kHz
- [1] 1,5 kHz
- [2] 2,0 kHz
- [3] 2,5 kHz
- [4] 3,0 kHz
- [5] 3,5 kHz
- [6] 4,0 kHz
- [7] \* 5,0 kHz
- [8] 6,0 kHz

[9]	7,0 kHz
[10]	8,0 kHz
[11]	10,0 kHz
[12]	12,0 kHz
[13]	14,0 kHz
[14]	16,0 kHz

**20-00 Bron terugk. 1****Option:****Functie:**

Er kunnen maximaal drie verschillende terugkoppelingssignaal worden gebruikt als terugkoppelingssignaal voor de PID-regelaar van de frequentieomvormer.

Deze parameter bepaalt welke ingang op de frequentieomvormer moet worden gebruikt als de bron voor het eerste terugkoppelingssignaal.

Anal. ingang X30/11 en Anal. ingang X30/12 hebben betrekking op de optionele Algemene I/O-kaart.

[0]	Geen functie
[1]	Anal. ingang 53
[2] *	Anal. ingang 54
[3]	Pulsingang 29
[4]	Pulsingang 33
[7]	Anal. ingang X30/11
[8]	Anal. ingang X30/12
[9]	Anal. ingang X42/1
[10]	Anal. ingang X42/3
[11]	Anal. ingang X42/5
[100]	Busterugk. 1
[101]	Busterugk. 2
[102]	Busterugk. 3
[104]	Sensorless flow
[105]	Sensorless druk

Moet met behulp van een sensorless-specifieke plug-in worden ingesteld via de MCT 10 setup-software.

Moet met behulp van een sensorless-specifieke plug-in worden ingesteld via de MCT 10 setup-software.

**NB!**

Als een terugkoppeling niet wordt gebruikt, moet de relevante bron worden ingesteld op *Geen functie* [0] Par. 20-20 *Terugkopp.functie* bepaalt hoe de drie mogelijke terugkoppelingen zullen worden gebruikt door de PID-regelaar.

**20-01 Conversie terugk. 1****Option:****Functie:**

Deze parameter maakt het mogelijk om een conversiefunctie toe te passen op Terugkoppeling 1.

[0] *	Lineair	<i>Lineair</i> [0] heeft geen invloed op de terugkoppeling.
[1]	Vierkantswortel	<i>Vierkantswortel</i> [1] wordt vaak gebruikt wanneer gebruik wordt gemaakt van een druksensor om te zorgen voor terugkoppeling van de flow ( $flow \propto \sqrt{druk}$ ).
[2]	Druk naar temperatuur	<i>Druk naar temperatuur</i> [2] wordt gebruikt in compressortoepassingen om te zorgen voor terugkoppeling van de temperatuur door middel van een druksensor. De temperatuur van het koelmedium wordt berekend aan de hand van de volgende formule: $Temperatuur = \frac{A2}{(\ln(Pe + 1) - A1)} - A3$ waarbij A1, A2 en A3 koelmedium-specifieke constanten zijn. Het koelmedium moet worden geselecteerd in Par. 20-30 <i>Koelmedium</i> . Met behulp van de Par. 20-21 <i>Setpoint 1</i> tot en met Par. 20-23 <i>Setpoint 3</i> kunnen voor A1, A2 en A3 waarden worden ingesteld die niet zijn opgenomen in Par. 20-30 <i>Koelmedium</i> .
[3]	Pressure to flow	Druk naar flow wordt gebruikt in toepassingen waarbij de luchtstroming in een kanaal moet worden geregeld. Het terugkoppelsignaal is gebaseerd op een dynamische drukmeting (pitotbuis) $Stroming = Kanaalgebied \times \sqrt{Dynamische\ druk} \times Luchtdichtheidsfactor$ Zie ook Par. 20-34 <i>Duct 1 Area [m2]</i> tot en met Par. 20-38 <i>Air Density Factor [%]</i> voor het instellen van het kanaalgebied en de luchtdichtheid.
[4]	Velocity to flow	Snelheid naar flow wordt gebruikt in toepassingen waarbij de luchtstroming in een kanaal moet worden geregeld. Het terugkoppelsignaal is gebaseerd op een luchtsnelheidsmeting. $Stroming = Kanaalgebied \times Luchtsnelheid$ Zie ook Par. 20-34 <i>Duct 1 Area [m2]</i> tot en met Par. 20-37 <i>Duct 2 Area [in2]</i> voor het instellen van het kanaalgebied.

7

**20-02 Eenh. bron terugk. 1****Option:****Functie:**

Deze parameter bepaalt de eenheid die wordt gebruikt voor deze terugkoppelingsbron, voordat de terugkoppelingsconversie van Par. 20-01 *Conversie terugk. 1* wordt toegepast. Deze eenheid wordt niet gebruikt door de PID-regelaar.

[0] *	
[1]	%
[5]	PPM
[10]	1/min
[11]	tpm
[12]	PULS/s
[20]	l/s
[21]	l/min
[22]	l/u.
[23]	m3/s
[24]	m3/min
[25]	m3/u.
[30]	kg/s
[31]	kg/min
[32]	kg/u.
[33]	t/min
[34]	t/u.
[40]	m/s
[41]	m/min



[45]	m
[60]	°C
[70]	mbar
[71]	bar
[72]	Pa
[73]	kPa
[74]	m WG
[75]	mm Hg
[80]	kW
[120]	GPM
[121]	gal/s
[122]	gal/min
[123]	gal/u.
[124]	CFM
[125]	ft <sup>3</sup> /s
[126]	ft <sup>3</sup> /min
[127]	ft <sup>3</sup> /u.
[130]	lb/s
[131]	lb/min
[132]	lb/u.
[140]	ft/s
[141]	ft/min
[145]	ft
[160]	°F
[170]	psi
[171]	lb/in <sup>2</sup>
[172]	in wg
[173]	ft WG
[174]	in Hg
[180]	pk

**NB!**

Deze parameter is alleen beschikbaar bij gebruik van Druk naar temperatuur als terugkoppelingsconversie.

Wanneer Par. 20-01 *Conversie terugk. 1* is ingesteld op *Lineair* [0] is de instelling van Par. 20-02 *Eenh. bron terugk. 1* niet van belang, omdat het in dit geval gaat om een een-op-eenconversie.

**20-03 Bron terugk. 2****Option:****Functie:**Zie Par. 20-00 *Bron terugk. 1* voor meer informatie.

[0] *	Geen functie
[1]	Anal. ingang 53
[2]	Anal. ingang 54
[3]	Pulsingang 29
[4]	Pulsingang 33
[7]	Anal. ingang X30/11
[8]	Anal. ingang X30/12
[9]	Anal. ingang X42/1
[10]	Anal. ingang X42/3
[11]	Anal. ingang X42/5
[100]	Busterugk. 1
[101]	Busterugk. 2
[102]	Busterugk. 3

**20-04 Conversie terugk. 2****Option:****Functie:**Zie Par. 20-01 *Conversie terugk. 1* voor meer informatie.

[0] *	Lineair
[1]	Vierkantswortel
[2]	Druk naar temperatuur
[3]	Pressure to flow
[4]	Velocity to flow

**20-05 Eenh. bron terugk. 2****Option:****Functie:**Zie Par. 20-02 *Eenh. bron terugk. 1* voor meer informatie.**20-06 Bron terugk. 3****Option:****Functie:**Zie Par. 20-00 *Bron terugk. 1* voor meer informatie.

[0] *	Geen functie
[1]	Anal. ingang 53
[2]	Anal. ingang 54
[3]	Pulsingang 29
[4]	Pulsingang 33
[7]	Anal. ingang X30/11
[8]	Anal. ingang X30/12
[9]	Anal. ingang X42/1
[10]	Anal. ingang X42/3
[11]	Anal. ingang X42/5
[100]	Busterugk. 1
[101]	Busterugk. 2
[102]	Busterugk. 3

**20-07 Conversie terugk. 3****Option:****Functie:**

Zie Par. 20-01 *Conversie terugk. 1* voor meer informatie.

[0] *	Lineair
[1]	Vierkantwortel
[2]	Druk naar temperatuur
[3]	Pressure to flow
[4]	Velocity to flow

**20-08 Eenh. bron terugk. 3****Option:****Functie:**

Zie Par. 20-02 *Eenh. bron terugk. 1* voor meer informatie.

**20-12 Referentie/terugk.eenheid****Option:****Functie:**

Zie Par. 20-02 *Eenh. bron terugk. 1* voor meer informatie.

**20-13 Minimumreferentie/terugk.****Range:****Functie:**

0.000 Pro- [Application dependant]  
cessCtrlU-  
nit\*

Voer de gewenste minimale waarde voor de externe referentie in voor situaties waarbij Par. 1-00 *Configuratiemodus* is ingesteld op *Met terugk. [3]*. De eenheden worden ingesteld in Par. 20-12 *Referentie/terugk.eenheid*.

De minimale terugkoppeling zal -200% bedragen van de ingestelde waarde in Par. 20-13 *Minimumreferentie/terugk.* of Par. 20-14 *Max. referentie/terugk.*, afhankelijk van welke numerieke waarde hoger is.

**NB!**

Wanneer Par. 1-00 *Configuratiemodus* is ingesteld op *Geen terugk. [0]* moet Par. 3-02 *Minimumreferentie* worden gebruikt.

**20-14 Max. referentie/terugk.****Range:****Functie:**

100.000 [Application dependant]  
ProcessCtr-  
lUnit\*

Stel de waarde voor maximumreferentie/terugkoppeling voor een regeling met terugkoppeling in. De instelling bepaalt de hoogste waarde die kan worden verkregen bij een regeling met terugkoppeling als alle referentiebronnen bij elkaar worden opgeteld. De instelling komt overeen met een terugkoppeling van 100% bij een regeling met of zonder terugkoppeling (totale referentiebereik: -200% tot +200%).

**NB!**

Wanneer Par. 1-00 *Configuratiemodus* is ingesteld op *Geen terugk. [0]* moet Par. 3-03 *Max. referentie* worden gebruikt.

**NB!**

De dynamiek van de PID-regelaar is afhankelijk van de geprogrammeerde waarde in deze parameter. Zie ook Par. 20-93 *PID prop. versterking*.

Par. 20-13CL-13 en par. 20-14CL-14 bepalen ook het terugkoppelingsbereik wanneer terugkoppeling wordt gebruikt voor uitlezing op het display terwijl Par. 1-00 *Configuratiemodus* is ingesteld op *Geen terugk. [0]*. Dezelfde condities als hierboven.

## 20-20 Terugkopp.functie

## Option:

## Functie:

Deze parameter bepaalt hoe de drie mogelijke terugkoppelingen zullen worden gebruikt om de uitgangsfrequentie van de frequentieomvormer te regelen.

[0] Som

*Som* [0] bepaalt dat de PID-regelaar de som van Terugkoppeling 1, Terugkoppeling 2 en Terugkoppeling 3 als terugkoppeling moet gebruiken.

**NB!**

Terugkoppelingen die niet worden gebruikt, moeten worden ingesteld op *Geen functie* in Par. 20-00 *Bron terugk. 1*, Par. 20-03 *Bron terugk. 2* of Par. 20-06 *Bron terugk. 3*.

De som van Setpoint 1 en andere referenties die eventueel zijn ingeschakeld (zie par. groep 3-1\*) zullen worden gebruikt als de setpointreferentie van de PID-regelaar.

[1] Verschil

*Verschil* [1] bepaalt dat de PID-regelaar het verschil tussen Terugkoppeling 1 en Terugkoppeling 2 als terugkoppeling moet gebruiken. Terugkoppeling 3 wordt in dit geval niet gebruikt. Alleen setpoint 1 zal worden gebruikt. De som van Setpoint 1 en andere referenties die eventueel zijn ingeschakeld (zie par. groep 3-1\*) zullen worden gebruikt als de setpointreferentie van de PID-regelaar.

[2] Gemiddelde

*Gemiddelde* [2] bepaalt dat de PID-regelaar het gemiddelde van Terugkoppeling 1, Terugkoppeling 2 en Terugkoppeling 3 als terugkoppeling moet gebruiken.

**NB!**

Terugkoppelingen die niet worden gebruikt, moeten worden ingesteld op *Geen functie* in Par. 20-00 *Bron terugk. 1*, Par. 20-03 *Bron terugk. 2* of Par. 20-06 *Bron terugk. 3*. De som van Setpoint 1 en andere referenties die eventueel zijn ingeschakeld (zie par. groep 3-1\*) zullen worden gebruikt als de setpointreferentie van de PID-regelaar.

[3] \* Minimum

*Minimum* [3] bepaalt dat de PID-regelaar Terugkoppeling 1, Terugkoppeling 2 en Terugkoppeling 3 met elkaar moet vergelijken en de laagste waarde als terugkoppeling moet gebruiken.

**NB!**

Terugkoppelingen die niet worden gebruikt, moeten worden ingesteld op *Geen functie* in Par. 20-00 *Bron terugk. 1*, Par. 20-03 *Bron terugk. 2* of Par. 20-06 *Bron terugk. 3*. Alleen setpoint 1 zal worden gebruikt. De som van Setpoint 1 en andere referenties die eventueel zijn ingeschakeld (zie par. groep 3-1\*) zullen worden gebruikt als de setpointreferentie van de PID-regelaar.

[4] Maximum

*Maximum* [4] bepaalt dat de PID-regelaar Terugkoppeling 1, Terugkoppeling 2 en Terugkoppeling 3 met elkaar moet vergelijken en de hoogste waarde als terugkoppeling moet gebruiken.

**NB!**

Terugkoppelingen die niet worden gebruikt, moeten worden ingesteld op *Geen functie* in Par. 20-00 *Bron terugk. 1*, Par. 20-03 *Bron terugk. 2* of Par. 20-06 *Bron terugk. 3*.

Alleen setpoint 1 zal worden gebruikt. De som van Setpoint 1 en andere referenties die eventueel zijn ingeschakeld (zie par. groep 3-1\*) zullen worden gebruikt als de setpointreferentie van de PID-regelaar.

[5] Multi-setpoint min

*Multi-setpoint min* [5] bepaalt dat de PID-regelaar het verschil tussen Terugkoppeling 1 en Setpoint 1, Terugkoppeling 2 en Setpoint 2, en Terugkoppeling 3 en Setpoint 3 moet berekenen. Vervolgens moet hij gebruik maken van het terugkoppeling/setpointpaar waarbij de terugkoppeling het verst onder de bijbehorende setpointreferentie ligt. Als alle terugkoppelingssignalen hoger zijn dan de bijbehorende setpoints zal de PID-regelaar het terugkoppeling/setpointpaar gebruiken waarbij het verschil tussen de terugkoppeling en het setpoint het kleinst is.

**NB!**

Als slechts twee terugkoppelsignalen worden gebruikt, moet de terugkoppeling die niet wordt gebruikt, worden ingesteld op *Geen functie* in Par. 20-00 *Bron terugk. 1*, Par. 20-03 *Bron terugk. 2* of Par. 20-06 *Bron terugk. 3*. Houd er rekening mee dat elke setpointreferentie de som is van de bijbehorende parameterwaarde (Par. 20-21 *Setpoint 1*, Par. 20-22 *Setpoint 2* en Par. 20-23 *Setpoint 3*) en eventuele andere referenties die zijn ingeschakeld (zie par. groep 3-1\*).

[6] Multi-setpoint max

*Multi-setpoint max* [6] bepaalt dat de PID-regelaar het verschil tussen Terugkoppeling 1 en Setpoint 1, Terugkoppeling 2 en Setpoint 2, en Terugkoppeling 3 en Setpoint 3 moet berekenen. Vervolgens moet hij gebruik maken van het terugkoppeling/setpointpaar waarbij de terugkoppeling het verst boven de bijbehorende setpointreferentie ligt. Als alle terugkoppelsignalen lager zijn dan de bijbehorende setpoints zal de PID-regelaar het terugkoppeling/setpointpaar gebruiken waarbij het verschil tussen de terugkoppeling en het setpoint het kleinst is.

**NB!**

Als slechts twee terugkoppelsignalen worden gebruikt, moet de terugkoppeling die niet wordt gebruikt, worden ingesteld op *Geen functie* in Par. 20-00 *Bron terugk. 1*, Par. 20-03 *Bron terugk. 2* of Par. 20-06 *Bron terugk. 3*. Houd er rekening mee dat elke setpointreferentie de som is van de bijbehorende parameterwaarde (Par. 20-21 *Setpoint 1*, Par. 20-22 *Setpoint 2* en Par. 20-23 *Setpoint 3*) en eventuele andere referenties die zijn ingeschakeld (zie par. groep 3-1\*).

**NB!**

Terugkoppelingen die niet worden gebruikt, moeten worden ingesteld op *Geen functie* in de bijbehorende parameter voor de terugkoppelsbron: Par. 20-00 *Bron terugk. 1*, Par. 20-03 *Bron terugk. 2* of Par. 20-06 *Bron terugk. 3*.

De terugkoppeling die is ingesteld in Par. 20-20 *Terugkopp.functie* zal door de PID-regelaar worden gebruikt om de uitgangsfrequentie van de frequentieomvormer te regelen. Deze terugkoppeling kan ook worden weergegeven op het display van de frequentieomvormer, worden gebruikt om een analoge uitgang van de frequentieomvormer te besturen, en via diverse seriële-communicatieprotocollen worden verstuurd.

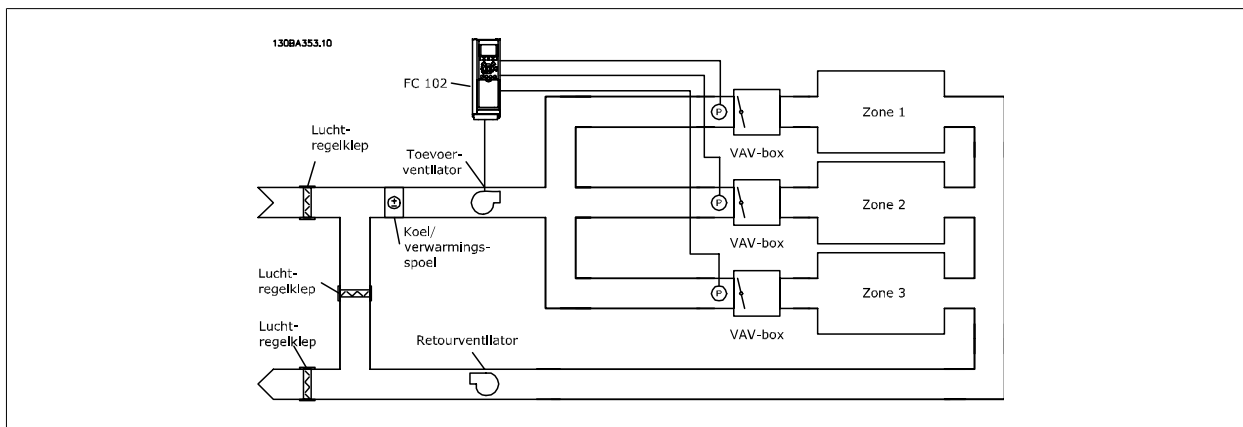
De frequentieomvormer kan worden geconfigureerd voor het afhandelen van toepassingen met meerdere zones. De volgende twee multi-zonetoepassingen worden ondersteund:

- Multi-zone, één setpoint
- Multi-zone, multi-setpoint

Het verschil tussen deze twee wordt duidelijk gemaakt via de volgende voorbeelden:

**Voorbeeld 1 – Multi-zone, één setpoint**

In een kantoorgebouw moet een VLT HVAC Drive-systeem met VAV (variabel luchtvolume) zorgen voor een minimumdruk in bepaalde VAV-kasten. Vanwege de wisselende drukverliezen in elk kanaal kan er niet van worden uitgegaan dat de druk in elke VAV-kast hetzelfde is. Voor alle VAV-kasten is dezelfde minimumdruk vereist. Deze regelmethode kan worden ingesteld door Par. 20-20 *Terugkopp.functie* in te stellen op *Minimum* [3] en de gewenste druk in te stellen in Par. 20-21 *Setpoint 1*. De PID-regelaar zal de ventilatorsnelheid verhogen als een van de terugkoppelingen onder het ingestelde setpoint komt en de ventilatorsnelheid verlagen als alle terugkoppelingen zich boven het ingestelde setpoint bevinden.



### Voorbeeld 2 – Multi-zone, multi-setpoint

Het vorige voorbeeld kan worden gebruikt om het gebruik van een regeling met multi-zone, multi-setpoint te illustreren. Als voor elke VAV-kast in de zones een andere druk nodig is, kunnen de afzonderlijke setpoints worden ingesteld in Par. 20-21 *Setpoint 1*, Par. 20-22 *Setpoint 2* en Par. 20-23 *Setpoint 3*. Wanneer Par. 20-20 *Terugkopp.functie* wordt ingesteld op *Multi-setpoint min* [5] zal de PID-regelaar de ventilatorsnelheid verhogen als een van de terugkoppelingen onder het ingestelde setpoint komt en de ventilatorsnelheid verlagen als alle terugkoppelingen zich boven de bijbehorende setpoints bevinden.

7

#### 20-21 Setpoint 1

##### Range:

0.000 Pro- [-999999.999 - 999999.999 Pro-  
cessCtrlU- cessCtrlUnit]  
nit\*

##### Functie:

Setpoint 1 wordt bij een regeling met terugkoppeling gebruikt om een setpointreferentie voor de PID-regelaar van de frequentieomvormer in te stellen. Zie de beschrijving van Par. 20-20 *Terugkopp.functie*.



##### NB!

De setpointreferentie die hier wordt ingevoerd, wordt opgeteld bij alle andere referenties die zijn ingeschakeld (zie par. groep 3-1\*).

#### 20-22 Setpoint 2

##### Range:

0.000 Pro- [-999999.999 - 999999.999 Pro-  
cessCtrlU- cessCtrlUnit]  
nit\*

##### Functie:

Setpoint 2 wordt bij een regeling met terugkoppeling gebruikt om een setpointreferentie voor de PID-regelaar van de frequentieomvormer in te stellen. Zie de beschrijving van Par. 20-20 *Terugkopp.functie* *Terugkopp.functie*.



##### NB!

De setpointreferentie die hier wordt ingevoerd, wordt opgeteld bij alle andere referenties die zijn ingeschakeld (zie par. groep 3-1\*).

**20-70 Type met terugk.****Option:****Functie:**

Deze parameter bepaalt de reactie van de toepassing. De standaardmodus zou geschikt moeten zijn voor de meeste toepassingen. Als de toepassingsnelheid bekend is, kan deze hier worden geselecteerd. Dit zal de benodigde tijd voor het PID autotuningproces verkorten. De instelling heeft geen invloed op de waarde van de afgestelde parameters en wordt uitsluitend gebruikt voor de autotuningprocedure.

[0] *	Auto
[1]	Snelle druk
[2]	Trage druk
[3]	Snelle temp.
[4]	Trage temp.

**20-71 PID-prestaties****Option:****Functie:**

[0] *	Normaal	De instelling Normaal is geschikt voor een drukregeling in ventilatorsystemen.
[1]	Snel	De instelling Snel wordt over het algemeen gebruikt in pompsystemen, wanneer een snellere regelrespons gewenst is.

**20-72 PID uitgangswijz.****Range:****Functie:**

0.10*	[0.01 - 0.50 ]	Deze parameter bepaalt de grootte van de stappen tijdens het automatisch afstellen. De waarde is een percentage van de maximumsnelheid. Wanneer de maximale uitgangsfrequentie in Par. 4-13 <i>Motorsnelh. hoge begr. [RPM]</i> Par. 4-14 <i>Motorsnelh. hoge begr. [Hz]</i> bijvoorbeeld is ingesteld op 50 Hz, dan staat de waarde 0,10 voor 10% van 50 Hz, oftewel 5 Hz. Om de beste afstellingsnauwkeurigheid te verkrijgen, moet deze parameter worden ingesteld op een waarde die leidt tot een wijziging in de terugkoppeling van 10-20%.
-------	----------------	--

**20-73 Min. terugk.niveau****Range:****Functie:**

-999999.00	[Application dependant]	Het minimaal toegestane terugkoppelniveau moet hier worden ingesteld in de eenheid die is geselecteerd in Par. 20-12 <i>Referentie/terugk.eenheid</i> . Als het niveau lager wordt dan de ingestelde waarde in Par. 20-73 <i>Min. terugk.niveau</i> wordt het automatisch afstellen afgebroken en verschijnt er een foutmelding op het LCP.
0	ProcessCtrlUnit*	

**20-74 Max. terugk.niveau****Range:****Functie:**

999999.000	[Application dependant]	Het maximaal toegestane terugkoppelniveau moet hier worden ingesteld in de eenheid die is geselecteerd in Par. 20-12 <i>Referentie/terugk.eenheid</i> . Als het niveau hoger wordt dan de ingestelde waarde in Par. 20-74 <i>Max. terugk.niveau</i> wordt het automatisch afstellen afgebroken en verschijnt er een foutmelding op het LCP.
	ProcessCtrlUnit*	

**20-79 PID autotuning****Option:****Functie:**

Deze parameter start het PID autotuningproces. Wanneer het automatisch afstellen met succes is voltooid en de instellingen via de [OK]-toets of de [Cancel]-toets op het LCP door de gebruiker zijn geaccepteerd dan wel afgewezen, wordt deze parameter teruggezet op *Uitgesch.* [0].

[0] *	Uitgesch.
[1]	Ingesch.

**20-81 PID normaal/inv regeling****Option:**

[0] \*      Normaal

[1]      geïnverteerd

**Functie:**

*Normaal* [0] zorgt ervoor dat de uitgangsfrequentie van de frequentieomvormer verlaagd wordt wanneer de terugkoppeling hoger is dan de setpointreferentie. Deze instelling wordt veel gebruikt voor toepassingen met drukgestuurde toevoerventilatoren en pompen.

*Geïnverteerd* [1] zorgt ervoor dat de uitgangsfrequentie van de frequentieomvormer verhoogd wordt wanneer de terugkoppeling hoger is dan de setpointreferentie. Deze instelling wordt veel gebruikt voor temperatuurgestuurde koeltoepassingen, zoals koeltorens.

**20-82 PID startsnelheid [tpm]****Range:**Application    [Application dependant]  
dependent\***Functie:**

Wanneer de frequentieomvormer voor de eerste keer wordt opgestart, loopt hij in de modus zonder terugkoppeling eerst aan tot deze uitgangssnelheid op basis van de actieve aanlooptijd. Wanneer de geprogrammeerde uitgangssnelheid is bereikt, zal de frequentieomvormer automatisch overschakelen naar de modus met terugkoppeling en zal de PID-regelaar in werking treden. Dit is nuttig voor toepassingen waarbij de aangedreven last na het opstarten snel moet versnellen naar een minimumsnelheid.

**NB!**

Deze parameter is alleen zichtbaar als Par. 0-02 *Eenh. motortoerental* is ingesteld op *TPM* [0].

**20-83 PID startsnelheid [Hz]****Range:**Application    [Application dependant]  
dependent\***Functie:**

Wanneer de frequentieomvormer voor de eerste keer wordt opgestart, loopt hij in de modus zonder terugkoppeling eerst aan tot deze uitgangsfrequentie op basis van de actieve aanlooptijd. Wanneer de geprogrammeerde uitgangsfrequentie is bereikt, zal de frequentieomvormer automatisch overschakelen naar de modus met terugkoppeling en zal de PID-regelaar in werking treden. Dit is nuttig voor toepassingen waarbij de aangedreven last na het opstarten snel moet versnellen naar een minimumsnelheid.

**NB!**

Deze parameter is alleen zichtbaar als Par. 0-02 *Eenh. motortoerental* is ingesteld op *Hz* [1].

**20-93 PID prop. versterking****Range:**

0.50\*      [0.00 - 10.00 ]

**Functie:**

Als (fout x versterking) sterk wijzigt met een waarde die overeenkomt met de instelling in Par. 20-14 *Max. referentie/terugk.* zal de PID-regelaar proberen om de uitgangssnelheid aan te passen overeenkomstig de ingestelde waarde in Par. 4-13 *Motorsnelh. hoge begr. [RPM]* / Par. 4-14 *Motorsnelh. hoge begr. [Hz]*; in de praktijk betekent dit dat hij door deze instelling wordt begrensd.

De proportionele band (fout die maakt dat het uitgangsvermogen wijzigt van 0-100%) kan worden berekend aan de hand van de volgende formule:

$$\left( \frac{1}{\text{Prop. versterking}} \right) \times (\text{Max Referentie})$$

**NB!**

Stel de gewenste waarden voor Par. 20-14 *Max. referentie/terugk.* altijd in voordat u de waarden voor de PID-regelaar in parameter-groep 20-9\* instelt.



**20-94 PID integratietijd****Range:**

20.00 s\* [0.01 - 10000.00 s]

**Functie:**

In de loop der tijd levert de integrator een bijdrage aan het vermogen van de PID-regelaar zolang er een verschil bestaat tussen de referentie/het setpoint en de terugkoppelingssignalen. De bijdrage is proportioneel met de hoogte van de afwijking. Dit zorgt ervoor dat de afwijking (fout) in de buurt van nul komt.

Een snelle reactie op een afwijking wordt verkregen wanneer de integratietijd wordt ingesteld op een lage waarde. Een te lage waarde kan er echter toe leiden dat de regelaar instabiel wordt.

De ingestelde waarde is de tijd die de integrator nodig heeft om dezelfde bijdrage te leveren als het proportionele deel voor een bepaalde afwijking.

Wanneer de waarde wordt ingesteld op 10.000 zal de regelaar werken als een echte proportionele regelaar met een P-band die is gebaseerd op de ingestelde waarde in Par. 20-93 *PID prop. versterking*. Wanneer er geen afwijking is, zal het vermogen van de proportionele regelaar 0 zijn.

**22-20 Laag verm. autosetup**

Start de autosetup voor het afstellen van gegevens voor het vermogen bij geen flow.

**Option:**

[0] \* Uit

[1] Ingesch.

**Functie:**

Wanneer deze parameter is ingesteld op *Ingesch.* wordt een autosetupprocedure geactiveerd, waarbij de snelheid automatisch wordt ingesteld op circa 50 en 85% van het nominale motortoerental (Par. 4-13 *Motorsnelh. hoge begr. [RPM]*, Par. 4-14 *Motorsnelh. hoge begr. [Hz]*). Bij deze twee snelheden wordt het energieverbruik automatisch gemeten en opgeslagen.

Voordat u autosetup inschakelt:

1. Sluit de klep(pen) om een situatie zonder flow te creëren.
2. De frequentieomvormer moet worden ingesteld op *Geen terugk.* (Par. 1-00 *Configuratiemodus*).

Het is belangrijk om ook Par. 1-03 *Koppelkarakteristiek* in te stellen.

**NB!**

Autosetup moet worden uitgevoerd wanneer het systeem de normale bedrijfstemperatuur heeft bereikt!

**NB!**

Het is belangrijk dat Par. 4-13 *Motorsnelh. hoge begr. [RPM]* of Par. 4-14 *Motorsnelh. hoge begr. [Hz]* is ingesteld op de max. drijfsnelheid van de motor!

Het is belangrijk om de Autosetup uit te voeren alvorens de ingebouwde PI-regelaar te configureren, aangezien de instellingen zullen worden gereset wanneer de instelling in Par. 1-00 *Configuratiemodus* wordt gewijzigd van *Met terugk.* naar *Geen terugk.*

**NB!**

Voer de fijnafstelling uit met de instellingen in Par. 1-03 *Koppelkarakteristiek* die ook na de fijnafstelling gewenst zijn.

**22-21 Detectie laag verm.****Option:**

[0] \* Uitgesch.

[1] Ingesch.

**Functie:**

Wanneer deze parameter is ingesteld op *Ingesch.* moet de functie Detectie laag verm. worden ingeschakeld om de parameters in groep 22-3\* voor een juiste werking in te stellen!

**22-22 Detectie lage snelh.****Option:****Functie:**

[0] \* Uitgesch.

[1] Ingesch.

Selecteer *Ingesch.* om te detecteren wanneer de motor werkt op de snelheid die is ingesteld in Par. 4-11 *Motorsnelh. lage begr. [RPM]* of Par. 4-12 *Motorsnelh. lage begr. [Hz]*.

**22-23 Functie geen flow**

Standaardacties voor Detectie laag verm. en Detectie lage snelh. (individuele selectie niet mogelijk).

**Option:****Functie:**

[0] \* Uit

[1] Slaapstand

De omvormer zal in de slaapstand gaan en stoppen wanneer een situatie zonder flow wordt gedetecteerd. Zie parametergroep 22-4\* voor programmeeropties voor de slaapstand.

[2] Waarsch.

De omvormer zal actief blijven, maar wel een waarschuwing wegens geen flow [W92] genereren. Via een digitale uitgang van de omvormer of via seriële communicatie kan een waarschuwing worden doorgegeven aan andere apparatuur.

[3] Alarm

De omvormer zal stoppen en een alarm wegens geen flow [A92] genereren. Via een digitale uitgang van de omvormer of via seriële communicatie kan een alarm worden doorgegeven aan andere apparatuur.

**NB!**

Stel Par. 14-20 *Resetmodus* niet in op *Onbegr. aut. reset* [13] wanneer Par. 22-23 *Functie geen flow* is ingesteld op *Alarm* [3]. In dat geval zal de omvormer namelijk blijven schakelen tussen actief draaien en stoppen wanneer een situatie zonder flow wordt gedetecteerd.

**NB!**

Als de omvormer is uitgerust met een constante snelheidsbypass met een automatische bypassfunctie die de bypass zal activeren wanneer de omvormer in een alarmtoestand blijft hangen, moet u de automatische bypassfunctie van de bypass altijd uitschakelen wanneer *Functie geen flow* wordt ingesteld op *Alarm* [3].

**22-24 Vertr. geen flow****Range:****Functie:**

10 s\* [1 - 600 s]

Stel in hoe lang Laag verm/Lage snelh. gedetecteerd moet blijven voordat het signaal voor acties wordt ingeschakeld. Als detectie stopt voordat de ingestelde tijd is verstreken, wordt de timer gereset.

**22-26 Drogepompfunctie**

Selecteer de gewenste actie voor de pomp in geval van drooglopen.

**Option:****Functie:**

[0] \* Uit

[1] Waarsch.

De omvormer zal actief blijven, maar wel een waarschuwing wegens drooglopen [W93] genereren. Via een digitale uitgang van de omvormer of via seriële communicatie kan een waarschuwing worden doorgegeven aan andere apparatuur.

[2] Alarm

De omvormer zal stoppen en een alarm wegens drooglopen [A93] genereren. Via een digitale uitgang van de omvormer of via seriële communicatie kan een alarm worden doorgegeven aan andere apparatuur.

[3] Man. Reset Alarm

De omvormer zal stoppen en een alarm wegens drooglopen [A93] genereren. Via een digitale uitgang van de omvormer of via seriële communicatie kan een alarm worden doorgegeven aan andere apparatuur.

**NB!**

*Detectie laag verm.* moet zijn ingeschakeld (Par. 22-21 *Detectie laag verm.*) en in bedrijf zijn gesteld (via parametergroep 22-3\* *Verm.aanp. geen flow* of Par. 22-20 *Laag verm. autosestap*) om de drogepompdetectie te kunnen gebruiken.

**NB!**

Stel Par. 14-20 *Resetmodus* niet in op *Onbegr. aut. reset* [13] wanneer Par. 22-26 *Drogepompfunctie* is ingesteld op *Alarm* [2]. In dat geval zal de omvormer namelijk blijven schakelen tussen actief draaien en stoppen wanneer een situatie zonder flow wordt gedetecteerd.

**NB!**

Als de omvormer is uitgerust met een constante snelheidsbypass met een automatische bypassfunctie die de bypass zal activeren wanneer de omvormer in een alarmtoestand blijft hangen, moet u de automatische bypassfunctie van de bypass altijd uitschakelen wanneer *Alarm* [2] of *Handm. reset alarm* [3] is geselecteerd als *Drogepompfunctie*.

### 22-27 Drogepompvertr.

**Range:**

10 s\* [0 - 600 s]

**Functie:**

Bepaalt hoe lang de drogepomponditie actief moet zijn voordat een waarschuwing of alarm wordt gegenereerd.

### 22-40 Min. draaitijd

**Range:**

10 s\* [0 - 600 s]

**Functie:**

Programmeer de gewenste minimale draaitijd voor de motor die moet verstrijken na een startcomando (digitale ingang of bus) voordat het systeem in de Slaapstand gaat.

### 22-41 Min. slaaptijd

**Range:**

10 s\* [0 - 600 s]

**Functie:**

Programmeer de gewenste minimumtijd die het systeem in de Slaapstand moet blijven. Deze functie heeft prioriteit over eventuele reactiveringscondities.

### 22-42 Reactiv.snelh [tpm]

**Range:**

Application [Application dependant] dependent\*

**Functie:**

Moet worden gebruikt als Par. 0-02 *Eenh. motortoerental* is ingesteld op *Hz* (parameter niet zichtbaar als *TPM* is geselecteerd). Kan alleen worden gebruikt als Par. 1-00 *Configuratiemodus* is ingesteld op *Geen terugk.* en een snelheidsreferentie wordt toegepast via een externe regelaar. Programmeer de referentiesnelheid waarbij de Slaapstand moet worden opgeheven.

### 22-43 Reactiv.snelh [Hz]

**Range:**

Application [Application dependant] dependent\*

**Functie:**

Moet worden gebruikt als Par. 0-02 *Eenh. motortoerental* is ingesteld op *Hz* (parameter niet zichtbaar als *TPM* is geselecteerd). Kan alleen worden gebruikt als Par. 1-00 *Configuratiemodus* is ingesteld op *Geen terugk.* en een snelheidsreferentie wordt toegepast via een externe regelaar die de druk regelt. Programmeer de referentiesnelheid waarbij de Slaapstand moet worden opgeheven.

### 22-44 Reactiv.ref/terugk. verschil

**Range:**

10 %\* [0 - 100 %]

**Functie:**

Kan alleen worden gebruikt als Par. 1-00 *Configuratiemodus* is ingesteld op *Met terugk.* en de ingebouwde PI-regelaar wordt gebruikt om de druk te regelen. Programmeer de drukval die is toegestaan voordat de Slaapstand wordt geannuleerd. Voer de waarde in als een percentage van het setpoint voor de druk (Pset).

**NB!**

Als deze functie wordt gebruikt in een toepassing waarbij de ingebouwde PI-regelaar in Par. 20-71 *PID-prestaties* is ingesteld op geïnverteerde werking (bijv. voor koeltorentoepassingen), zal de druk automatisch worden verhoogd met de ingestelde waarde in Par. 22-44 *Reactiv.ref/terugk. verschil*.

**22-45 Boost instelpt****Range:**

0 %\* [-100 - 100 %]

**Functie:**

Kan alleen worden gebruikt als Par. 1-00 *Configuratiemodus* is ingesteld op *Met terugk.* en de ingebouwde PI-regelaar wordt gebruikt. In systemen met een constante druk, bijvoorbeeld, kan het nuttig zijn om de druk in het systeem te verhogen voordat de motor wordt gestopt. Dit verlengt de tijd waarin de motor wordt gestopt en helpt veelvuldig starten/stoppen te voorkomen. Programmeer de overdruk/-temperatuur die moet zijn bereikt voordat het systeem in de Slaapstand gaat. Voer de waarde in als een percentage van het setpoint voor de druk (Pset)/temperatuur. Bij een instelling van 5% zal de boostdruk  $Pset * 1,05$  bedragen. Negatieve waarden kunnen worden gebruikt voor bijvoorbeeld koeltorenbesturing waarbij een negatieve wijziging nodig is.

**22-46 Max. boosttijd****Range:**

60 s\* [0 - 600 s]

**Functie:**

Kan alleen worden gebruikt als Par. 1-00 *Configuratiemodus* is ingesteld op *Met terugk.* en de ingebouwde PI-regelaar wordt gebruikt om de druk te regelen. Programmeer de maximumtijd waarbij de boostmodus is toegestaan. Als de ingestelde tijd wordt overschreden, wordt de Slaapstand geactiveerd en wordt niet gewacht totdat de boostdruk wordt bereikt.

**22-60 Functie Defecte band**

Bepaalt de actie die moet worden uitgevoerd als een situatie met een defecte band wordt gedetecteerd.

**Option:**

[0] \* Uit

[1] Waarsch.

[2] Uitsch.

**Functie:**

De omvormer zal actief blijven, maar wel een waarschuwing wegens een defecte band [W95] genereren. Via een digitale uitgang van de omvormer of via seriële communicatie kan een waarschuwing worden doorgegeven aan andere apparatuur.

De omvormer zal stoppen en een alarm wegens een defecte band [A95] genereren. Via een digitale uitgang van de omvormer of via seriële communicatie kan een alarm worden doorgegeven aan andere apparatuur.

**NB!**

Stel Par. 14-20 *Resetmodus* niet in op *Onbegr. aut. reset* [13] wanneer Par. 22-60 *Functie Defecte band* is ingesteld op *Uitsch.* [2]. In dat geval zal de omvormer namelijk blijven schakelen tussen actief draaien en stoppen wanneer een defecte band wordt gedetecteerd.

**NB!**

Als de omvormer is uitgerust met een constante snelheidsbypass met een automatische bypassfunctie die de bypass zal activeren wanneer de omvormer in een alarmtoestand blijft hangen, moet u de automatische bypassfunctie van de bypass altijd uitschakelen wanneer Functie Defecte band wordt ingesteld op *Uitsch.* [2].

**22-61 Koppel Defecte band****Range:**

10 %\* [0 - 100 %]

**Functie:**

Stelt het koppel bij een defecte band in als een percentage van het nominale motorkoppel.

**22-62 Vertr. Defecte band****Range:**

10 s [0 - 600 s]

**Functie:**

Bepaalt hoe lang de defecte-bandcondities actief moeten zijn voordat de geselecteerde actie in Par. 22-60 *Functie Defecte band* wordt uitgevoerd.

**22-75 Beveilig. korte cyclus****Option:**

[0] \* Uitgesch.

**Functie:**De ingestelde timer in Par. 22-76 *Startinterval* is uitgeschakeld.

[1] Ingesch.

De ingestelde timer in Par. 22-76 *Startinterval* is ingeschakeld**22-76 Startinterval****Range:**Application [Application dependant]  
dependent\***Functie:**

Stelt in hoeveel tijd er minimaal moet verstrijken tussen twee starts. Een normaal startcommando (Start/Jog/Vasthouden) zal worden genegeerd totdat de ingestelde tijd is verstreken.

**22-77 Min. draaitijd****Range:**

0 s\* [Application dependant]

**Functie:**

Stelt de tijd in voor de gewenste minimale draaitijd na een normaal startcommando (Start/Jog/Vasthouden). Een normaal stopcommando zal worden genegeerd totdat de ingestelde tijd is verstreken. De teller zal beginnen met tellen na een normaal startcommando (Start/Jog/Vasthouden).  
De timerfunctie zal worden onderdrukt door een Vrijloopcommando (geïnverteerd) of een Extern vergrendelcommando.

**NB!**

Werkt niet in cascademodus.

**22-80 Flowcompensatie****Option:**

[0] \* Uitgesch.

**Functie:**[0] *Uitgesch.*: setpointcompensatie is niet actief.

[1] Ingesch.

[1] *Ingesch.*: setpointcompensatie is actief. Inschakeling van deze parameter maakt het mogelijk om te werken op basis van een flowgecompenseerd setpoint.

**22-81 Kwadr-lineaire curvebenadering****Range:**

100 %\* [0 - 100 %]

**Functie:****Voorbeeld 1:**

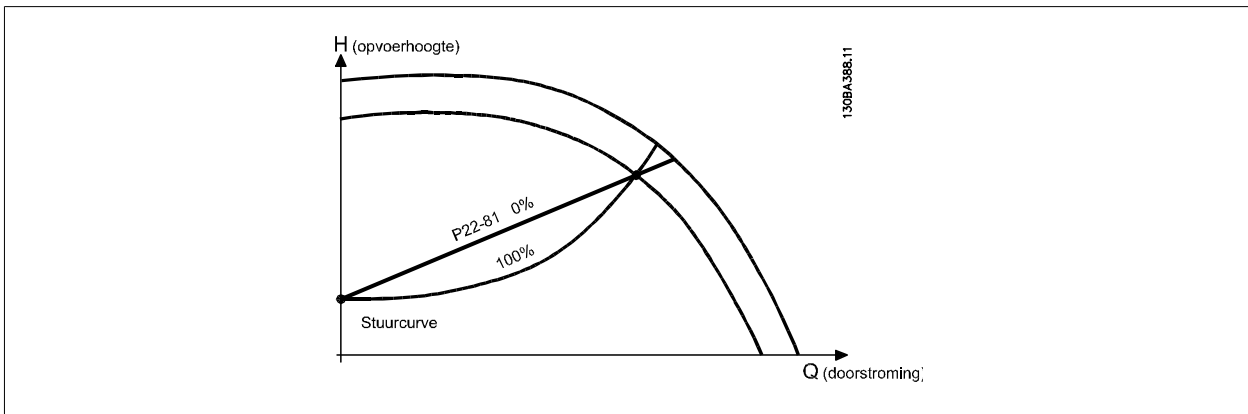
Via deze parameter kan de vorm van de regelcurve worden gewijzigd.

0 = lineair

100% = ideale vorm (theoretisch).

**NB!**

Let op: niet zichtbaar bij cascaderегeling.

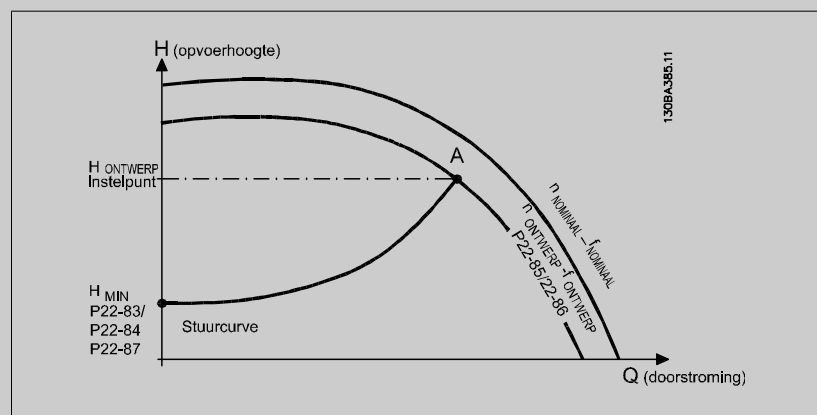


## 22-82 Werkpuntberekening

### Option:

### Functie:

**Voorbeeld 1:** De snelheid bij het ontwerppunt is bekend:

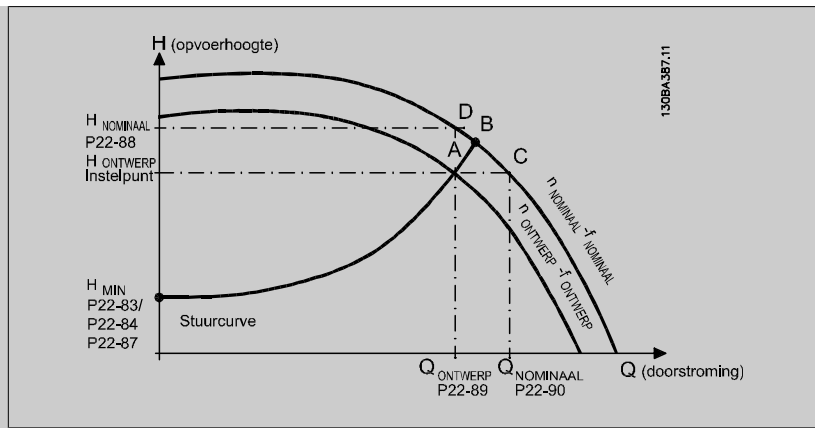


Het ontwerppunt, punt A, is af te lezen van het datablad met de karakteristieken voor de relevante apparatuur bij verschillende snelheden. Het ontwerppunt (A) is het punt waar punt  $H_{\text{ONTWERP}}$  en punt  $Q_{\text{ONTWERP}}$  samenkomen. De pompkarakteristiek bij dit punt moet worden bepaald en de bijbehorende snelheid moet worden geprogrammeerd. De snelheid bij geen flow kan worden bepaald door de kleppen te sluiten en de snelheid aan te passen totdat  $H_{\text{MIN}}$  is bereikt.

Vervolgens kan Par. 22-81 *Kwadr-lineaire curvebenadering* worden aangepast om de vorm van de regelcurve oneindig te wijzigen.

### Voorbeeld 2:

De snelheid bij het ontwerppunt is niet bekend: wanneer de snelheid voor het ontwerppunt niet bekend is, moet een ander referentiepunt op de regelcurve worden bepaald met behulp van het datablad. Door te kijken naar de curve voor de nominale snelheid en de ontwerpdruk ( $H_{\text{ONTWERP}}$ , punt C) hierop af te zetten, kan de flow bij die druk,  $Q_{\text{NOM}}$ , worden bepaald. Op vergelijkbare wijze kan door het aangeven van de ontwerpflow ( $Q_{\text{ONTWERP}}$ , punt D) de druk  $H_D$  bij die flow worden bepaald. Wanneer deze twee punten op de pompcurve – plus  $H_{\text{MIN}}$  zoals boven aangegeven – bekend zijn, kan de frequentieomvormer referentiepunt B berekenen en zo de regelcurve bepalen, inclusief ontwerppunt A.



[0] \* Uitgesch.

*Uitgesch.* [0]: werkpuntberekening is niet actief. Te gebruiken als de snelheid bij het ontwerp punt bekend is (zie onderstaande tabel).

[1] Ingesch.

*Ingesch.* [1]: werkpuntberekening is actief. Inschakelen van deze parameter maakt het mogelijk om het onbekende ontwerp punt bij een snelheid van 50/60 Hz te berekenen op basis van de ingestelde gegevens in Par. 22-83 *Snelh. bij gn flow [tpm]* Par. 22-84 *Snelh. bij gn flow [Hz]*, Par. 22-87 *Druk bij geen-flowsnelheid*, Par. 22-88 *Druk bij nom. snelheid*, Par. 22-89 *Flow bij ontwerp punt* en Par. 22-90 *Flow bij nom snelh.*

7

### 22-83 Snelh. bij gn flow [tpm]

#### Range:

Application [Application dependant]  
dependent\*

#### Functie:

Resolutie 1 tpm

Voer hier de motorsnelheid in tpm in waarbij de flow nul is en de minimumdruk  $H_{MIN}$  bereikt wordt. Het is ook mogelijk om de motorsnelheid in Hz te geven via Par. 22-84 *Snelh. bij gn flow [Hz]*. Als Par. 0-02 *Eenh. motortoerental* is ingesteld op *TPM* moet tevens gebruik worden gemaakt van Par. 22-85 *Snelh. bij ontwerp punt [tpm]*. Deze waarde kan worden bepaald door de kleppen te sluiten en de snelheid te verlagen totdat de minimumdruk  $H_{MIN}$  is bereikt.

### 22-84 Snelh. bij gn flow [Hz]

#### Range:

Application [Application dependant]  
dependent\*

#### Functie:

Resolutie 0,033 Hz.

Voer hier de motorsnelheid in Hz in waarbij de flow daadwerkelijk is gestopt en de minimumdruk  $H_{MIN}$  is bereikt. Het is ook mogelijk om de motorsnelheid in tpm te geven via Par. 22-83 *Snelh. bij gn flow [tpm]*. Als Par. 0-02 *Eenh. motortoerental* is ingesteld op *Hz* moet tevens gebruik worden gemaakt van Par. 22-86 *Snelh. bij ontwerp punt [Hz]*. Deze waarde kan worden bepaald door de kleppen te sluiten en de snelheid te verlagen totdat de minimumdruk  $H_{MIN}$  is bereikt.

### 22-85 Snelh. bij ontwerp punt [tpm]

#### Range:

Application [Application dependant]  
dependent\*

#### Functie:

Resolutie 1 tpm

Alleen zichtbaar wanneer Par. 22-82 *Werkpuntberekening* is ingesteld op *Uitgesch.* Voer hier de motorsnelheid in tpm in waarbij het ontwerp punt wordt bereikt. Het is ook mogelijk om de motorsnelheid in Hz te geven via Par. 22-86 *Snelh. bij ontwerp punt [Hz]*. Als Par. 0-02 *Eenh. motortoerental* is ingesteld op *TPM* moet tevens gebruik worden gemaakt van Par. 22-83 *Snelh. bij gn flow [tpm]*.

**22-86 Snelh. bij ontwerppunt [Hz]****Range:**Application [Application dependant]  
dependent\***Functie:**

Resolutie 0,033 Hz.

Alleen zichtbaar wanneer Par. 22-82 *Werkpuntberekening* is ingesteld op *Uitgesch.* Voer hier de motorsnelheid in Hz in waarbij het ontwerppunt wordt bereikt. Het is ook mogelijk om de motorsnelheid in tpm te geven via Par. 22-85 *Snelh. bij ontwerppunt [tpm]*. Als Par. 0-02 *Eenh. motor-toerental* is ingesteld op Hz moet tevens gebruik worden gemaakt van Par. 22-83 *Snelh. bij gn flow [tpm]*.

**22-87 Druk bij geen-flowsnelheid****Range:**

0.000\* [Application dependant]

**Functie:**Voer de druk  $H_{MIN}$  voor de snelheid bij geen flow in bij Referentie/terugk.eenheden.

Zie ook par. 22-82 *Werkpuntberekening*, punt D.

**22-88 Druk bij nom. snelheid****Range:**999999.999 [Application dependant]  
\***Functie:**

Voer hier de waarde in voor de druk bij nominale snelheid, in referentie/terugkoppelingseenheden. Deze waarde kan worden bepaald met behulp van het pompdatablad.

Zie ook par. 22-82 *Werkpuntberekening*, punt A.

**22-89 Flow bij ontwerppunt****Range:**

0.000\* [0.000 - 999999.999 ]

**Functie:**

Voer hier de waarde in voor de stroming bij het ontwerppunt. Geen eenheid nodig.

Zie ook par. 22-82 *Werkpuntberekening*, punt C.

**22-90 Flow bij nom snelh.****Range:**

0.000\* [0.000 - 999999.999 ]

**Functie:**

Voer hier de waarde in voor de flow bij nominale snelheid. Deze waarde kan worden bepaald met behulp van het pompdatablad.



### 7.3.1 Parametersetup

Groep	Titel	Functie
0-	Bediening/display	Parameters voor het programmeren van de basisfuncties van de frequentieomvormer en het LCP, waaronder: taalkeuze; selectie van de variabelen die op de diverse posities op het display moeten worden getoond (zoals de statische leidingdruk of de temperatuur van retourcondenswater, waarbij het setpoint klein kan worden weergegeven in de bovenste regel en de terugkoppeling groot kan worden weergegeven in het midden van het display); in/uitschakeling van de toetsen op het LCP; wachtwoorden voor het LCP; het uploaden en downloaden van ingestelde parameters van/naar het LCP; het instellen van de ingebouwde klok.
1-	Belasting & motor	Parameters voor het configureren van de frequentieomvormer voor een specifieke toepassing of motor, waaronder: regeling met of zonder terugkoppeling; type toepassing zoals compressor, ventilator of centrifugaalpomp; gegevens motortypeplaatje; automatische aanpassing van de motorgegevens voor optimale prestaties; vliegende start (met name gebruikt voor ventilator toepassingen); thermische motorbeveiliging.
2-	Remmen	Parameters voor het configureren van de remfuncties van de frequentieomvormer die, hoewel niet vaak gebruikt in veel HVAC-toepassingen, nuttig kunnen zijn bij speciale ventilator toepassingen. Parameters zijn onder meer: DC-remmen, dynamisch/weerstandsremmen; overspanningsregeling, die zorgt voor een automatische aanpassing van het versnellingsniveau (auto-uitloop) om uitschakeling (trip) te voorkomen bij het vertragen van ventilatoren met een hoog traagheidsmoment.
3-	Ref./Ramp.	Parameters voor het programmeren van de minimale en maximale referentielimieten voor snelheid (tpm/Hz) bij een regeling zonder terugkoppeling of in actuele eenheden bij een regeling met terugkoppeling; digitale/ingestelde referenties; jog-snelheid; bepaling van de bron voor elke referentie (bijv. de analoge ingang waarop het referentiesignaal is aangesloten); aan- en uitlooptijden; instellingen van digitale potentiometers.
4-	Begr./waarsch.	Parameters voor het programmeren van begrenzingen en waarschuwingen tijdens bedrijf, waaronder: toegestane draairichting motor; minimale en maximale motorsnelheden (in pomptoepassingen is het bijvoorbeeld gebruikelijk om een minimumsnelheid van 30-40% in te stellen om ervoor te zorgen dat pompafdichtingen altijd voldoende gesmeerd worden, cavitatie wordt vermeden en de geproduceerde opvoerhoogte altijd voldoende is om stroming te creëren); koppel- en stroombegrenzingen om de door de motor aangedreven pomp, ventilator of compressor te beschermen; waarschuwingen voor lage/hoge stroom, snelheid, referentie en terugkoppeling; beveiliging tegen ontbrekende motorfase; frequenties voor snelheidsbypass, inclusief een semi-automatische setup van deze frequenties (bijv. om resonantieproblemen in de koeltoren en andere ventilatoren te voorkomen).
5-	Digitaal In/Uit	Parameters voor het programmeren van de functies van alle digitale ingangen, digitale uitgangen, relaisuitgangen, pulsingangen en pulsuitgangen voor klemmen op de stuurkaart en alle optiekaarten.
6-	Analoog In/Uit	Parameters voor het programmeren van de functies die betrekking hebben op alle analoge in- en uitgangen voor de klemmen op de stuurkaart en de Algemene I/O-optiekaart, MCB 101 (NB NIET te verwarren met Analoge I/O-optiekaart, MCB 109; zie parametergroep 26-00) waaronder: live zero time-outfunctie voor analoge ingang (die bijvoorbeeld kan worden gebruikt om een koeltorenventilator op te dragen om op volle snelheid te werken als de sensor voor het retourwater in de condensor uitvalt); schaling van de analoge ingangssignalen (bijvoorbeeld om de analoge ingang aan te passen aan de mA en het drukbereik van een statische-leidingdruksensor); filtertijdconstante voor het filteren van elektrische ruis op het analoge signaal, wat soms voorkomt bij gebruik van lange kabels; instelling van de functie en schaling van de analoge uitgangen (bijvoorbeeld om een analoge uitgang te bieden die de motorstroom of kW naar een analoge ingang of een DDC-regelaar aangeeft); configuratie van de analoge uitgangen die door het GBS worden geregeld via een hoogniveau-interface (HLI) (bijvoorbeeld voor het besturen van een afsluiter voor gekoeld water) inclusief de mogelijkheid om een standaardwaarde voor deze uitgangen in te stellen voor het geval de HLI uitvalt.
8-	Comm. en opties	Parameters voor het configureren en bewaken van functies met betrekking tot de seriële communicatie/hoogniveau-interface naar de frequentieomvormer.
9-	Profibus	Parameters die enkel van toepassing zijn als een Profibus-optie is geïnstalleerd.
10-	CAN-veldbus	Parameters die enkel van toepassing zijn als een DeviceNet-optie is geïnstalleerd.
11-	LonWorks	Parameters die enkel van toepassing zijn als een Lonworks-optie is geïnstalleerd.

Tabel 7.1: Parametergroepen

Groep	Titel	Functie
13-	Smart Logic Controller	Parameters voor het configureren van de ingebouwde Smart Logic Control (SLC) die kan worden gebruikt voor eenvoudige functies zoals comparatoren (bijv. activeer uitgangsklemp bij werking boven x Hz), timers (bijv. activeer na een startsignaal eerst een uitgangsklemp om de luchtregelklep voor de toevoerlucht te openen en wacht x seconden alvorens aan te lopen) of een ingewikkelder reeks door de gebruiker gedefinieerde acties die door de SLC wordt uitgevoerd wanneer de bijbehorende, door de gebruiker gedefinieerde gebeurtenis door de SLC wordt geëvalueerd als TRUE. (Bijvoorbeeld: initieer een spaarstand in een eenvoudig regelprogramma voor een LBK-koeltoepassing zonder gebouwbeheersysteem (GBS). Voor een dergelijke toepassing kan de SLC de relatieve vochtigheid van de buitenlucht bewaken en het instelpunt voor de temperatuur van de toevoerlucht automatisch verhogen wanneer de gemeten waarde onder een bepaalde waarde komt. Doordat de frequentieomvormer via de analoge ingangen de relatieve vochtigheid van de buitenlucht en de temperatuur van de toevoerlucht bewaakt en via een van de uitgebreide PI(D)-terugkoppelingen en een analoge uitgang de afsluiter voor het gekoelde water regelt, kan die afsluiter vervolgens worden gemoduleerd om een hogere toevoerluchttemperatuur te handhaven.) De SLC maakt het gebruik van andere externe regelapparatuur vaak overbodig.
14-	Speciale functies	Parameters voor het configureren van speciale functies van de frequentieomvormer, waaronder: instelling van de schakelfrequentie om de hoorbare ruis van de motor te beperken (soms vereist voor ventilator-toepassingen); kinetische-backupfunctie (bijzonder nuttig voor kritische toepassingen in halfgeleiderinstallaties waarbij een goede werking tijdens een spanningsdip/spanningsuitval belangrijk is); beveiliging tegen onbalans van het net; automatische reset (in plaats van een handmatige reset van alarmen); parameters voor automatische energieoptimalisatie (die doorgaans niet hoeven worden gewijzigd, maar die een eventuele fijnafstelling van deze automatische functie mogelijk maken, zodat de combinatie van frequentieomvormer en motor maximaal rendement kan behalen bij zowel volledige als gedeeltelijke belastingen), en autoreductiefuncties (die de frequentieomvormer in staat stellen om zo lang mogelijk in bedrijf te blijven bij gereduceerde prestaties onder extreme bedrijfsomstandigheden).
15-	Geg. omvormer	Parameters voor het weergeven van bedrijfsgegevens en ander gegevens van de omvormer, waaronder: tellers voor het aantal bedrijfsuren en draaiuren; kWh-teller; reset van de draaiuren- en kWh-tellers; alarm/foutlog (waarin de laatste 10 alarmen worden gelogd, samen met de eventuele bijbehorende waarde en tijd), en identificatieparameters voor de omvormer en de optiekaarten, zoals het ID-nummer en de softwareversie.
16-	Data-uitlezingen	Alleen-lezen parameters die de status/waarde weergeven van veel bedrijfsvariabelen die kunnen worden weergegeven op het LCP of kunnen worden bekeken via deze parametergroep. Deze parameters kunnen met name nuttig zijn tijdens de inbedrijfstelling wanneer een GBS is aangesloten via een hoogniveau-interface.
18-	Info & uitlez.	Alleen-lezen parameters voor weergave van de laatste 10 gelogde items voor preventief onderhoud, acties en tijd en de waarde van analoge in- en uitgangen op de Analoge I/O-optiekaart, die met name nuttig zijn tijdens de inbedrijfstelling wanneer een GBS is aangesloten via een hoogniveau-interface.
20-	Omvormer met terugkoppeling	Parameters voor het configureren van de PI(D)-regelaar voor terugkoppeling, die de snelheid van de pomp, ventilator of compressor regelt in een regeling met terugkoppeling, waaronder: bepaling van de bron voor elk van de 3 mogelijke terugkoppelsignalen (bijv. een van de analoge ingangen of de GBS HLI); conversiefactor voor elk van de terugkoppelsignalen (bijv. ingeval er een druksignaal wordt gebruikt om de stroming in een LBK aan te geven of voor conversie van druk naar temperatuur in een compressortoepassing); rekeneenheid voor referentie en terugkoppeling (bijv. Pa, kPa, m Wg, in Wg, bar, m <sup>3</sup> /s, m <sup>3</sup> /u, °C, °F, enz.); de functie (bijv. som, verschil, gemiddelde, minimum of maximum) die wordt gebruikt om de totale terugkoppeling voor eenzonetoepassingen of de regelwijze voor multi-zonetoepassingen te berekenen; programmering van instelpunt(en) en handmatige of automatische afstelling van de PI(D)-terugkoppeling.
21-	Uitgebr. met terugkoppeling	Parameters voor het configureren van de 3 uitgebreide PI(D)-regelaars voor terugkoppeling die bijvoorbeeld kunnen worden gebruikt om externe actuatoren (bijv. afsluiter voor gekoeld water om de toevoertemperatuur in een VAV-systeem te handhaven) te besturen, waaronder: rekeneenheid voor de referentie en terugkoppeling van elke regelaar (bijv. °C, °F enz.); bepaling van het bereik van de referentie/het instelpunt voor elke regelaar; bepaling van de bron voor de referenties/instelpunten en terugkoppelsignalen (bijv. een van analoge ingangen of de GBS HLI); programmering van het instelpunt en handmatige of automatische afstellingen van elk van de PI(D)-regelaars.

22-	Toepassingsfuncties	Parameters voor het bewaken, beschermen en regelen van pompen, ventilatoren en compressoren, waaronder: detectie van situaties zonder strooming en bescherming van pompen (inclusief de automatische setup van deze functie); drogepompbeveiliging; einde-curvedetectie en -bescherming van pompen; slaapstand (met name nuttig voor combinaties van koeltoren en boosterpomp); defecte-banddetectie (met name gebruikt bij ventilator-toepassingen voor detectie van geen luchtstroming in plaats van een $\Delta p$ -schakelaar die over de ventilator wordt geplaatst); beveiliging korte cyclus voor compressoren en pompstromingcompensatie van het instelpunt (met name nuttig voor toepassingen met secundaire pompen voor gekoeld water, waarbij de $\Delta p$ -sensor dicht bij de pomp is geplaatst en niet over de verste, belangrijkste belasting(en) in het systeem; het gebruik van deze functie kan het installeren van de sensor overbodig maken en helpen om een maximale energiebesparing te realiseren.)
23-	Tijdgebonden functies	Tijdgebonden parameters, waaronder: parameters voor het activeren van dagelijkse of wekelijkse acties op basis van de ingebouwde realtimeklok (bijv. wijziging van het instelpunt voor de nachtstand of het starten/stoppen van de pomp/ventilator/compressor of externe apparatuur); functies voor preventief onderhoud op basis van tijdsintervallen met betrekking tot het aantal draai- of bedrijfsuren of specifieke dagen en tijden; energielog (met name nuttig in gemodificeerde toepassingen of in gevallen waarbij informatie over de werkelijke historische belasting (kW) op de pomp/ventilator/compressor gewenst is); trending (met name nuttig in gemodificeerde en andere systemen waarbij het interessant is om vermogen, stroom, frequentie of snelheid van de pomp/ventilator/compressor tijdens bedrijf te registreren voor analyse en een terugbetalingsteller).
24-	Toepassingsfuncties 2	Parameters voor het instellen van de brandmodus en/of het besturen van een bypass-contactgever/starter als deze in het systeem zijn opgenomen.
25-	CascadeCompr.regelaar	Parameters voor het configureren en bewaken van de ingebouwde cascadecompressorregelaar (met name gebruikt voor combinaties met een boosterpomp).
26-	Analoge I/O-optie MCB 109	Parameters voor het configureren van de Analoge I/O-optie, MCB 109, waaronder: functiebepaling van de analoge ingangen (bijv. spanning, Pt1000 of Ni1000) en functiebepaling en schaling van de analoge uitgangen.

Parameterbeschrijvingen en -keuzes worden op het grafische (GLCP) of numerieke (NLCP) display weergegeven. (Zie de betreffende sectie voor meer informatie.) U kunt toegang krijgen tot de parameters door op de [Quick Menu]-toets of de [Main Menu]-toets op het bedieningspaneel te drukken. Het snelmenu wordt voornamelijk gebruikt om de eenheid de eerste keer bedrijfsklaar te maken door programmering van de parameters die nodig zijn om de eenheid op te starten. Het hoofdmenu biedt toegang tot alle parameters om de eenheid voor een specifieke toepassing te programmeren.

Alle digitale en analoge in- en uitgangsklemmen zijn multifunctioneel. Alle klemmen zijn in de fabriek standaard ingesteld op functies die geschikt zijn voor de meeste HVAC-toepassingen. Als er andere specifieke functies nodig zijn, moeten deze worden geprogrammeerd via parametergroep 5 of 6.

## 7.3.2 0-\*\* Bediening/display

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
<b>0-0* Basisinstellingen</b>						
0-01	Taal	[0] English	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-02	Eenh. motortoerental	[1] Hz	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
0-03	Regionale instellingen	[0] Internationaal	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
0-04	Bedieningsstatus bij insch.	[0] Hervatten	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-05	Eenh lok modus	[0] Als eenh motorsnelh	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
<b>0-1* Setupafhandeling</b>						
0-10	Actieve setup	[1] Setup 1	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-11	Setup wijzigen	[9] Actieve setup	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-12	Setup gekoppeld aan	[0] Niet gekoppeld	All set-ups	FALSE	-	Uint8
0-13	Uitlez.: Gekopp. setups	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
0-14	Uitlez.: prog. setups/kanaal	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Int32
<b>0-2* LCP-display</b>						
0-20	Displayregel 1.1 klein	1602	All set-ups	TRUE	-	Uint16
0-21	Displayregel 1.2 klein	1614	All set-ups	TRUE	-	Uint16
0-22	Displayregel 1.3 klein	1610	All set-ups	TRUE	-	Uint16
0-23	Displayregel 2 groot	1613	All set-ups	TRUE	-	Uint16
0-24	Displayregel 3 groot	1502	All set-ups	TRUE	-	Uint16
0-25	Persoonlijk menu	ExpressionLimit	1 set-up	TRUE	0	Uint16
<b>0-3* Std uitlezing LCP</b>						
0-30	Eenheid voor uitlezing gebr.	[1] %	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-31	Min. waarde uitlezing klant	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-2	Int32
0-32	Max. waarde uitlezing klant	100.00 CustomReadoutUnit	All set-ups	TRUE	-2	Int32
0-37	Displaytekst 1	0 N/A	1 set-up	TRUE	0	VisStr[25]
0-38	Displaytekst 2	0 N/A	1 set-up	TRUE	0	VisStr[25]
0-39	Displaytekst 3	0 N/A	1 set-up	TRUE	0	VisStr[25]
<b>0-4* LCP-toetsenbord</b>						
0-40	[Hand on]-toets op LCP	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-41	[Off]-toets op LCP	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-42	[Auto on]-toets op LCP	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-43	[Reset]-toets op LCP	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-44	[Off/Reset]-toets LCP	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-45	[Drive Bypass]-toets LCP	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>0-5* Kopiëren/Oppl.</b>						
0-50	LCP kopiëren	[0] Geen kopie	All set-ups	FALSE	-	Uint8
0-51	Kopie setup	[0] Geen kopie	All set-ups	FALSE	-	Uint8
<b>0-6* Wachtw.</b>						
0-60	Wachtw. hoofdmenu	100 N/A	1 set-up	TRUE	0	Int16
0-61	Toegang hoofdmenu zonder wachtw.	[0] Voll. toeg.	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-65	Wachtw persoonlijk menu	200 N/A	1 set-up	TRUE	0	Int16
0-66	Toegang pers. menu zonder wachtw.	[0] Voll. toeg.	1 set-up	TRUE	-	Uint8
<b>0-7* Klokinstellingen</b>						
0-70	Datum en tijd	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	0	TimeOf-Day
0-71	Datumindeling	null	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-72	Tijdsindeling	null	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-74	DST/zomertijd	[0] Uit	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-76	DST/zomertijd start	ExpressionLimit	1 set-up	TRUE	0	TimeOf-Day
0-77	DST/zomertijd einde	ExpressionLimit	1 set-up	TRUE	0	TimeOf-Day
0-79	Klokfout	null	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-81	Werkdagen	null	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-82	Andere werkdagen	ExpressionLimit	1 set-up	TRUE	0	TimeOf-Day
0-83	Andere niet-werkdagen	ExpressionLimit	1 set-up	TRUE	0	TimeOf-Day
0-89	Uitlezing datum en tijd	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	VisStr[25]

### 7.3.3 1-\*\* Belasting & motor

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
<b>1-0* Alg. instellingen</b>						
1-00	Configuratiemodus	nul	All set-ups	TRUE	-	Uint8
1-03	Koppelkarakteristiek	[3] Auto Energie Optim.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>1-2* Motordata</b>						
1-20	Motorverm. [kW]	SR	All set-ups	FALSE	1	Uint32
1-21	Motorverm. [PK]	SR	All set-ups	FALSE	-2	Uint32
1-22	Motorspanning	SR	All set-ups	FALSE	0	Uint16
1-23	Motorfrequentie	SR	All set-ups	FALSE	0	Uint16
1-24	Motorstroom	SR	All set-ups	FALSE	-2	Uint32
1-25	Nom. motorsnelheid	SR	All set-ups	FALSE	67	Uint16
1-28	Controle draair. motor	[0] Uit	All set-ups	FALSE	-	Uint8
1-29	Autom. aanpassing motorgeg. (AMA)	[0] Uit	All set-ups	FALSE	-	Uint8
<b>1-3* Geav. Motordata</b>						
1-30	Statorweerstand (Rs)	SR	All set-ups	FALSE	-4	Uint32
1-31	Rotorweerstand (Rr)	SR	All set-ups	FALSE	-4	Uint32
1-35	Hoofdreactantie (Xh)	SR	All set-ups	FALSE	-4	Uint32
1-36	Ijzerverliesweerstand (Rfe)	SR	All set-ups	FALSE	-3	Uint32
1-39	Motorpolen	SR	All set-ups	FALSE	0	Uint8
<b>1-5* Bel. onafh. inst.</b>						
1-50	Motormagnetisering bij nulsnelheid	100 %	All set-ups	TRUE	0	Uint16
1-51	Min. snelh. norm. magnetisering [TPM]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
1-52	Min. snelh. norm. magnetisering [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
<b>1-6* Bel. afhank. inst.</b>						
1-60	Belast. comp. bij lage snelheid	100 %	All set-ups	TRUE	0	Int16
1-61	Belastingcomp. bij hoge snelheid	100 %	All set-ups	TRUE	0	Int16
1-62	Slipcompensatie	0 %	All set-ups	TRUE	0	Int16
1-63	Slipcompensatie tijdconstante	SR	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
1-64	Resonantiedemping	100 %	All set-ups	TRUE	0	Uint16
1-65	Resonantiedemping tijdconstante	5 ms	All set-ups	TRUE	-3	Uint8
<b>1-7* Startaanpassingen</b>						
1-71	Startvertraging	0,0 s	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
1-73	Vlieg. start	[0] Uitgesch.	All set-ups	FALSE	-	Uint8
<b>1-8* Stopaanpassingen</b>						
1-80	Functie bij stop	[0] Vrijloop	All set-ups	TRUE	-	Uint8
1-81	Min. snelh. functie bij stop [RPM]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
1-82	Min. snelh. voor functie bij stop [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
1-86	Uitsch lg snelh [tpm]	0 tpm	All set-ups	TRUE	67	Uint16
1-87	Uitsch lg snelh [Hz]	0,0 Hz	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
<b>1-9* Motortemperatuur</b>						
1-90	Therm. motorbeveiliging	[4] ETR-uitsch. 1	All set-ups	TRUE	-	Uint8
1-91	Ext. motor-ventilator	[0] Nee	All set-ups	TRUE	-	Uint16
1-93	Thermistorbron	[0] Geen	All set-ups	TRUE	-	Uint8

### 7.3.4 2-\*\* Remmen

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
<b>2-0* DC-rem</b>						
2-00	DC-houd/voorverw.stroom	50 %	All set-ups	TRUE	0	Uint8
2-01	DC-remstroom	50 %	All set-ups	TRUE	0	Uint16
2-02	DC-remtijd	10,0 s	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
2-03	Inschakelsnelh. DC-rem [tpm]	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	67	Uint16
2-04	Inschakelsnelh. DC-rem [Hz]	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
<b>2-1* Remenergie-functie</b>						
2-10	Remfunctie	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
2-11	Remweerstand (ohm)	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
2-12	Begrenzing remvermogen (kW)	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	0	Uint32
2-13	Bewaking remvermogen	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
2-15	Remtest	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
2-16	AC-rem max. stroom	100,0 %	All set-ups	TRUE	-1	Uint32
2-17	Overspanningsreg.	[2] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8

## 7.3.5 3-\*\* Ref./Ramp.

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
<b>3-0* Ref. begrenz.</b>						
3-02	Minimumreferentie	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
3-03	Max. referentie	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
3-04	Referentiefunctie	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>3-1* Referenties</b>						
3-10	Ingestelde ref.	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
3-11	Jog-snelh. [Hz]	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
3-13	Referentieplaats	[0] Gekoppeld Hand/Auto	All set-ups	TRUE	-	Uint8
3-14	Ingestelde relatieve ref.	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int32
3-15	Referentiebron 1	[1] Anal. ingang 53	All set-ups	TRUE	-	Uint8
3-16	Referentiebron 2	[20] Dig. potmeter	All set-ups	TRUE	-	Uint8
3-17	Referentiebron 3	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
3-19	Jog-snelh. [TPM]	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	67	Uint16
<b>3-4* Ramp 1</b>						
3-41	Ramp 1 aanlooptijd	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
3-42	Ramp 1 uitlooptijd	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
<b>3-5* Ramp 2</b>						
3-51	Ramp 2 aanlooptijd	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
3-52	Ramp 2 uitlooptijd	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
<b>3-8* Andere Ramps</b>						
3-80	Jog ramp-tijd	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
3-81	Snelle stop ramp-tijd	ExpressionLimit	2 set-ups	TRUE	-2	Uint32
3-82	Starting Ramp Up Time	ExpressionLimit	2 set-ups	TRUE	-2	Uint32
<b>3-9* Dig. pot.meter</b>						
3-90	Stapgrootte	0.10 %	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
3-91	Ramp-tijd	1.00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
3-92	Spann.herstel	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
3-93	Max. begrenzing	100 %	All set-ups	TRUE	0	Int16
3-94	Min. begrenzing	0 %	All set-ups	TRUE	0	Int16
3-95	Aan/uitloopvertr.	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-3	TimD

7

## 7.3.6 4-\*\* Begr./waarsch.

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
<b>4-1* Motorbegr.</b>						
4-10	Draairichting motor	[2] Bidirectioneel	All set-ups	FALSE	-	Uint8
4-11	Motorsnelh. lage begr. [RPM]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
4-12	Motorsnelh. lage begr. [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
4-13	Motorsnelh. hoge begr. [RPM]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
4-14	Motorsnelh. hoge begr. [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
4-16	Koppelbegrenzing motormodus	110,0%	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
4-17	Koppelbegrenzing generatormodus	100,0%	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
4-18	Stroombegr.	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint32
4-19	Max. uitgangsfreq.	SR	All set-ups	FALSE	-1	Uint16
<b>4-5* Aanp. waarsch.</b>						
4-50	Waarschuwing stroom laag	0,00 A	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
4-51	Waarschuwing stroom hoog	ImaxVLT (P1637)	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
4-52	Waarschuwing snelheid laag	0 tpm	All set-ups	TRUE	67	Uint16
4-53	Waarschuwing snelheid hoog	UitgSnelhHogeBegr (P413)	All set-ups	TRUE	67	Uint16
4-54	Waarsch: referentie laag	-999999,999 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
4-55	Waarsch: referentie hoog	999999,999 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
4-56	Waarsch: terugk. laag	-999999,999 ProcessCtrlUnit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
4-57	Waarsch: terugk. hoog	-999999,999 ProcessCtrlUnit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
4-58	Motorfasefunctie ontbreekt	[1] Aan	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>4-6* Snelh.-bypass</b>						
4-60	Bypass-snelh. vanaf [RPM]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
4-61	Bypass-snelh. vanaf [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
4-62	Bypass-snelh. naar [RPM]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
4-63	Bypass-snelh. tot [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
4-64	Semi-auto bypass setup	[0] Uit	All set-ups	FALSE	-	Uint8

## 7.3.7 5-\*\* Digitaal In/Uit

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
<b>5-0* Dig. I/O-modus</b>						
5-00	Dig. I/O-modus	[0] PNP - actief bij 24V	All set-ups	FALSE	-	Uint8
5-01	Klem 27 modus	[0] Ingang	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-02	Klem 29 modus	[0] Ingang	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>5-1* Dig. ingangen</b>						
5-10	Klem 18 digitale ingang	[8] Start	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-11	Klem 19 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-12	Klem 27 digitale ingang	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-13	Klem 29 digitale ingang	[14] Jog	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-14	Klem 32 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-15	Klem 33 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-16	Klem X30/2 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-17	Klem X30/3 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-18	Klem X30/4 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>5-3* Dig. uitgangen</b>						
5-30	Klem 27 dig. uitgang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-31	Klem 29 dig. uitgang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-32	Klem X30/6 dig. uitgang (MCB 101)	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-33	Klem X30/7 dig. uitgang (MCB 101)	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>5-4* Relais</b>						
5-40	Funcierelais	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-41	Aan-vertr., relais	0.01 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
5-42	Uit-vertr., relais	0.01 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
<b>5-5* Pulsingang</b>						
5-50	Klem 29 lage freq.	100 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint32
5-51	Klem 29 hoge freq.	100 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint32
5-52	Klem 29 lage ref./terugk. waarde	0.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
5-53	Klem 29 hoge ref./terugk. waarde	100.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
5-54	Pulsfilter tijdconstante nr. 29	100 ms	All set-ups	FALSE	-3	Uint16
5-55	Klem 33 lage freq.	100 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint32
5-56	Klem 33 hoge freq.	100 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint32
5-57	Klem 33 lage ref./terugk. waarde	0.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
5-58	Klem 33 hoge ref./terugk. waarde	100.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
5-59	Pulsfilter tijdconstante nr. 33	100 ms	All set-ups	FALSE	-3	Uint16
<b>5-6* Pulsuitgang</b>						
5-60	Klem 27 pulsuitgangsvariabele	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-62	Max. freq. pulsuitgang 27	5000 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint32
5-63	Klem 29 pulsuitgangsvariabele	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-65	Max. freq. pulsuitgang 29	5000 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint32
5-66	Klem X30/6 pulsuitgangsvariabele	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-68	Max. freq. pulsuitgang X30/6	5000 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint32
<b>5-9* Via busbesturing</b>						
5-90	Digitale & relaisbesturing bus	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint32
5-93	Pulsuitgang 27 busbesturing	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	N2
5-94	Pulsuitgang 27 time-outinstelling	0.00 %	1 set-up	TRUE	-2	Uint16
5-95	Pulsuitgang 29 busbesturing	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	N2
5-96	Pulsuitgang 29 time-outinstelling	0.00 %	1 set-up	TRUE	-2	Uint16
5-97	Pulsuitgang X30/6 busbest.	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	N2
5-98	Pulsuitgang X30/6 time-outinst.	0.00 %	1 set-up	TRUE	-2	Uint16

## 7.3.8 6-\*\* AnalooG In/Uit

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tij- dens bedrijf	Conver- sie-index	Type
<b>6-0* Anal. I/O-modus</b>						
6-00	Live zero time-out-tijd	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint8
6-01	Live zero time-out-functie	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
6-02	Live zero time-outfunctie brandmodus	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>6-1* Anal. ingang 53</b>						
6-10	Klem 53 lage spanning	0.07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-11	Klem 53 hoge spanning	10.00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-12	Klem 53 lage stroom	4.00 mA	All set-ups	TRUE	-5	Int16
6-13	Klem 53 hoge stroom	20.00 mA	All set-ups	TRUE	-5	Int16
6-14	Klem 53 lage ref./terugkopp. waarde	0.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-15	Klem 53 hoge ref./terugkopp. waarde	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-16	Klem 53 filter tijdconstante	0.001 s	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
6-17	Klem 53 live zero	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>6-2* Anal. ingang 54</b>						
6-20	Klem 54 lage spanning	0.07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-21	Klem 54 hoge spanning	10.00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-22	Klem 54 lage stroom	4.00 mA	All set-ups	TRUE	-5	Int16
6-23	Klem 54 hoge stroom	20.00 mA	All set-ups	TRUE	-5	Int16
6-24	Klem 54 lage ref./terugkopp. waarde	0.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-25	Klem 54 hoge ref./terugkopp. waarde	100.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-26	Klem 54 filter tijdconstante	0.001 s	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
6-27	Klem 54 live zero	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>6-3* Anal. ingang X30/11</b>						
6-30	Klem X30/11 lage spanning	0.07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-31	Klem X30/11 hoge spanning	10.00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-34	Klem X30/11 lage ref./terugk. waarde	0.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-35	Klem X30/11 hoge ref./terugk. waarde	100.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-36	Klem X30/11 filtertijdconstante	0.001 s	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
6-37	Klem X30/11 live zero	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>6-4* Anal. ingang X30/12</b>						
6-40	Klem X30/12 lage spanning	0.07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-41	Klem X30/12 hoge spanning	10.00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-44	Klem X30/12 lage ref./terugk. waarde	0.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-45	Klem X30/12 hoge ref./terugk. waarde	100.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-46	Klem X30/12 filtertijdconstante	0.001 s	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
6-47	Klem X30/12 live zero	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>6-5* Anal. uitgang 42</b>						
6-50	Klem 42 uitgang	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
6-51	Klem 42 uitgang min. schaal	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-52	Klem 42 uitgang max. schaal	100.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-53	Klem 42 uitgang busbesturing	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	N2
6-54	Klem 42 uitgang time-outinstelling	0.00 %	1 set-up	TRUE	-2	Uint16
<b>6-6* Anal. uitgang X30/8</b>						
6-60	Klem X30/8 uitgang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
6-61	Klem X30/8 min. schaling	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-62	Klem X30/8 max. schaling	100.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-63	Klem X30/8 uitgang busbesturing	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	N2
6-64	Klem X30/8 uitgang time-outinstelling	0.00 %	1 set-up	TRUE	-2	Uint16



## 7.3.9 8-\*\* Communicatie en opties

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
<b>8-0* Alg. instellingen</b>						
8-01	Stuurplaats	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
8-02	Stuurwoordbron	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
8-03	Time-out-tijd stuurwoord	ExpressionLimit	1 set-up	TRUE	-1	Uint32
8-04	Time-out-functie stuurwoord	[0] Uit	1 set-up	TRUE	-	Uint8
8-05	Einde-time-out-functie	[1] Setup hervatt.	1 set-up	TRUE	-	Uint8
8-06	Stuurwoordtime-out reset	[0] Niet resetten	All set-ups	TRUE	-	Uint8
8-07	Diagnose-trigger	[0] Uitsch.	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>8-1* Stuurwoordinst.</b>						
8-10	Stuurwoordprofiel	[0] FC-profiel	All set-ups	FALSE	-	Uint8
8-13	Instelbaar statuswoord STW	[1] Std. profiel	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>8-3* FC-poortinst.</b>						
8-30	Protocol	null	1 set-up	TRUE	-	Uint8
8-31	Adres	ExpressionLimit	1 set-up	TRUE	0	Uint8
8-32	Baudsnelheid	null	1 set-up	TRUE	-	Uint8
8-33	Par./stopbits	null	1 set-up	TRUE	-	Uint8
8-34	Estimated cycle time	0 ms	2 set-ups	TRUE	-3	Uint32
8-35	Min. responsvertr.	ExpressionLimit	1 set-up	TRUE	-3	Uint16
8-36	Max. responsvertr.	ExpressionLimit	1 set-up	TRUE	-3	Uint16
8-37	Max. tss.-tekenvertr.	ExpressionLimit	1 set-up	TRUE	-5	Uint16
<b>8-4* FC MC-protocolinst.</b>						
8-40	Telegramselectie	[1] Standaardtelegram 1	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
8-42	PCD write configuration	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-	Uint16
8-43	PCD read configuration	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-	Uint16
<b>8-5* Digitaal/Bus</b>						
8-50	Vrijlooptselectie	[3] Log. OR	All set-ups	TRUE	-	Uint8
8-52	DC-remselectie	[3] Log. OR	All set-ups	TRUE	-	Uint8
8-53	Startselectie	[3] Log. OR	All set-ups	TRUE	-	Uint8
8-54	Omkeersselectie	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
8-55	Setupselectie	[3] Log. OR	All set-ups	TRUE	-	Uint8
8-56	Select. ingestelde ref.	[3] Log. OR	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>8-7* BACnet</b>						
8-70	BACnet Device Voorbld	1 N/A	1 set-up	TRUE	0	Uint32
8-72	MS/TP Max Masters	127 N/A	1 set-up	TRUE	0	Uint8
8-73	MS/TP Max Info Frames	1 N/A	1 set-up	TRUE	0	Uint16
8-74	"Startup I am"	[0] Zenden bij insch.	1 set-up	TRUE	-	Uint8
8-75	Initialisatie wachtw.	ExpressionLimit	1 set-up	TRUE	0	VisStr[20]
<b>8-8* FC-poortdiagnostiek</b>						
8-80	Bus Berichtteller	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint32
8-81	Bus Foutenteller	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint32
8-82	Slaveberichten ontv.	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint32
8-83	Slavefoutenteller	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint32
8-84	Slaveberichten verz.	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint32
8-85	Slavetime-outfouten	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint32
8-89	Diagnostiektelling	0 N/A	1 set-up	TRUE	0	Int32
<b>8-9* Bus-jog</b>						
8-90	Snelheid bus-jog 1	100 RPM	All set-ups	TRUE	67	Uint16
8-91	Snelheid bus-jog 2	200 RPM	All set-ups	TRUE	67	Uint16
8-94	Bus Terugk. 1	0 N/A	1 set-up	TRUE	0	N2
8-95	Bus Terugk. 2	0 N/A	1 set-up	TRUE	0	N2
8-96	Bus Terugk. 3	0 N/A	1 set-up	TRUE	0	N2

## 7.3.10 9-\*\* Profibus

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
9-00	Instelpunt	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint16
9-07	Act. waarde	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-15	PCD-schrijfconfig.	ExpressionLimit	2 set-ups	TRUE	-	Uint16
9-16	PCD-leesconfig.	ExpressionLimit	2 set-ups	TRUE	-	Uint16
9-18	Node-adres	126 N/A	1 set-up	TRUE	0	Uint8
9-22	Telegramkeuze	[108] PPO 8	1 set-up	TRUE	-	Uint8
9-23	Signaalparameters	0	All set-ups	TRUE	-	Uint16
9-27	Param. wijzigen	[1] Ingesch.	2 set-ups	FALSE	-	Uint16
9-28	Procesregeling	[1] Cycl. master insch.	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
9-44	Teller foutmeldingen	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint16
9-45	Foutcode	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint16
9-47	Foutnummer	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint16
9-52	Teller foutsituaties	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint16
9-53	Profibus waarsch.-wrld	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	V2
9-63	Huid. baudsnelh.	[255] Geen baudsnelh. gev.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
9-64	Toestelidentificatie	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint16
9-65	Profielnummer	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	OctStr[2]
9-67	Stuurwoord 1	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	V2
9-68	Statuswoord 1	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	V2
9-71	Datawaarden Profibus opslaan	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
9-72	ProfibusOmvReset	[0] Geen actie	1 set-up	FALSE	-	Uint8
9-80	Ingestelde par. (1)	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-81	Ingestelde par. (2)	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-82	Ingestelde par. (3)	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-83	Ingestelde par. (4)	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-84	Ingestelde par. (5)	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-90	Gewijzigde par. (1)	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-91	Gewijzigde par. (2)	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-92	Gewijzigde par. (3)	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-93	Gewijzigde par. (4)	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-94	Gewijzigde par. (5)	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16

7

## 7.3.11 10-\*\* CAN-veldbus

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
<b>10-0* Alg. instellingen</b>						
10-00	CAN-protocol	null	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
10-01	Gesel. baudsnelh.	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
10-02	MAC ID	ExpressionLimit	2 set-ups	TRUE	0	Uint8
10-05	Uitlez. zend-foutenteller	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint8
10-06	Uitlez. ontvangst-foutenteller	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint8
10-07	Uitlez. bus-uit-teller	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint8
<b>10-1* DeviceNet</b>						
10-10	Procesdata typeselectie	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
10-11	Procesdata config. schrijven	ExpressionLimit	2 set-ups	TRUE	-	Uint16
10-12	Procesdata config. lezen	ExpressionLimit	2 set-ups	TRUE	-	Uint16
10-13	Waarschuwingspar.	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint16
10-14	Netreferentie	[0] Uit	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
10-15	Netcontrole	[0] Uit	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>10-2* COS-filters</b>						
10-20	COS-filter 1	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
10-21	COS-filter 2	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
10-22	COS-filter 3	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
10-23	COS-filter 4	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
<b>10-3* Toeg. parameters</b>						
10-30	Array-index	0 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Uint8
10-31	Datawaarden opsl.	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
10-32	Revisie DeviceNet	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint16
10-33	Altijd opslaan	[0] Uit	1 set-up	TRUE	-	Uint8
10-34	Productcode DeviceNet	120 N/A	1 set-up	TRUE	0	Uint16
10-39	DeviceNet F parameters	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint32

### 7.3.12 11-\*\* LonWorks

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
<b>11-0* LonWorks ID</b>						
11-00	Neuron ID	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	OctStr[6]
<b>11-1* LON-functies</b>						
11-10	Omv.profiel	[0] VSD-profiel	All set-ups	TRUE	-	Uint8
11-15	LON-waarsch.wrd	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint16
11-17	XIF-revisie	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	VisStr[5]
11-18	LonWorks-revisie	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	VisStr[5]
<b>11-2* LON par. toegang</b>						
11-21	Datawaarden opsl.	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8

### 7.3.13 13-\*\* Smart Logic

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
<b>13-0* SLC-instellingen</b>						
13-00	SL- controllermodus	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-01	Gebeurt. starten	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-02	Gebeurt. stoppen	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-03	SLC resetten	[0] SLC niet resetten	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>13-1* Comparatoren</b>						
13-10	Comparator-operand	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-11	Comparator-operator	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-12	Comparatorwaarde	ExpressionLimit	2 set-ups	TRUE	-3	Int32
<b>13-2* Timers</b>						
13-20	Timer SL-controller	ExpressionLimit	1 set-up	TRUE	-3	TimD
<b>13-4* Log. regels</b>						
13-40	Logische regel Boolean 1	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-41	Logische regel operator 1	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-42	Logische regel Boolean 2	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-43	Logische regel operator 2	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-44	Logische regel Boolean 3	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>13-5* Standen</b>						
13-51	SL Controller Event	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-52	SL-controlleractie	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8

## 7.3.14 14-\*\* Speciale functies

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
<b>14-0* Inverterschakeling</b>						
14-00	Schakelpatroon	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-01	Schakelfrequentie	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-03	Overmodulatie	[1] Aan	All set-ups	FALSE	-	Uint8
14-04	PWM Random	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>14-1* Netsp. Aan/Uit</b>						
14-10	Netstoring	[0] Geen functie	All set-ups	FALSE	-	Uint8
14-11	Netspanning bij netfout	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	0	Uint16
14-12	Functie bij onbalans netsp.	[0] Uitsch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>14-2* Resetfuncties</b>						
14-20	Resetmodus	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-21	Tijd tot autom. herstart	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
14-22	Bedrijfsmodus	[0] Normaal bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-23	Instelling typecode	null	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
14-25	Uitsch.vertr. bij Koppelbegr.	60 s	All set-ups	TRUE	0	Uint8
14-26	Uitschakelvertraging bij inverterfout	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	0	Uint8
14-28	Productie-instell.	[0] Geen actie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-29	Servicecode	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Int32
<b>14-3* Stroombegr. reg.</b>						
14-30	Stroombegr. reg., proport. versterk.	100 %	All set-ups	FALSE	0	Uint16
14-31	Stroombegr. reg., integratietijd	0,020 s	All set-ups	FALSE	-3	Uint16
14-32	Stroombegr.reg., filtertijd	26.0 ms	All set-ups	TRUE	-4	Uint16
<b>14-4* Energieoptimalis.</b>						
14-40	VT-niveau	66 %	All set-ups	FALSE	0	Uint8
14-41	Min. magnetisering AEO	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	0	Uint8
14-42	Min. AEO-frequentie	10 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint8
14-43	Cosphi motor	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
<b>14-5* Omgeving</b>						
14-50	RFI-filter	[1] Aan	1 set-up	FALSE	-	Uint8
14-51	DC Link Compensation	[1] Aan	1 set-up	TRUE	-	Uint8
14-52	Ventilatorreg.	[0] Auto	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-53	Ventilatorbew.	[1] Waarschuwing	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-55	Output Filter	[0] No Filter	1 set-up	FALSE	-	Uint8
14-59	Huidig aantal inverters	ExpressionLimit	1 set-up	FALSE	0	Uint8
<b>14-6* Autoreductie</b>						
14-60	Functie bij overtemperatuur	[0] Uitsch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-61	Functie bij inverteroverbel.	[0] Uitsch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-62	Geïnv. reductiestroom bij overbel.	95 %	All set-ups	TRUE	0	Uint16

### 7.3.15 15-\*\* Geg. omvormer

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
<b>15-0* Bedrijfsgegevens</b>						
15-00	Bedrijfsuren	0 h	All set-ups	FALSE	74	Uint32
15-01	Aantal draaiuren	0 h	All set-ups	FALSE	74	Uint32
15-02	KWh-teller	0 kWh	All set-ups	FALSE	75	Uint32
15-03	Inschakelingen	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
15-04	x Overtemp.	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
15-05	x Overspann.	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
15-06	kWh-teller reset	[0] Niet resetten	All set-ups	TRUE	-	Uint8
15-07	Draaiurenteller reset	[0] Niet resetten	All set-ups	TRUE	-	Uint8
15-08	Aantal starts	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
<b>15-1* Instellingen datalog</b>						
15-10	Logbron	0	2 set-ups	TRUE	-	Uint16
15-11	Loginterval	ExpressionLimit	2 set-ups	TRUE	-3	TimD
15-12	Triggerebeurt.	[0] FALSE	1 set-up	TRUE	-	Uint8
15-13	Logmodus	[0] Altijd loggen	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
15-14	Steekproeven voor trigger	50 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Uint8
<b>15-2* Hist. log</b>						
15-20	Hist. log: event	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint8
15-21	Hist. log: waarde	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
15-22	Hist. log: tijd	0 ms	All set-ups	FALSE	-3	Uint32
15-23	Hist. log: datum en tijd	ExpressionLimit	All set-ups	FALSE	0	TimeOfDay
<b>15-3* Alarmlog</b>						
15-30	Alarmlog: foutcode	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint8
15-31	Alarmlog: waarde	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Int16
15-32	Alarmlog: tijd	0 s	All set-ups	FALSE	0	Uint32
15-33	Alarmlog: datum & tijd	ExpressionLimit	All set-ups	FALSE	0	TimeOfDay
<b>15-4* ID omvormer</b>						
15-40	FC-type	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[6]
15-41	Vermogensectie	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-42	Spanning	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-43	Softwareversie	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[5]
15-44	Bestelde Typecode	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[40]
15-45	Huidige typecodereeks	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[40]
15-46	Bestelnr. freq.-omvormer	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[8]
15-47	Bestelnr. voedingskaart	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[8]
15-48	LCP ID-nr.	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-49	SW-id stuurkaart	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-50	SW-id voedingskaart	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-51	Serienr. freq.-omvormer	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[10]
15-53	Serienr. voedingskaart	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[19]
<b>15-6* Optie-ident.</b>						
15-60	Optie gemonteerd	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[30]
15-61	SW-versie optie	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-62	Bestelnummer optie	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[8]
15-63	Serienummer optie	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[18]
15-70	Optie slot A	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[30]
15-71	SW-versie optie slot A	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-72	Optie slot B	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[30]
15-73	SW-versie optie slot B	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-74	Optie in sleuf C0	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[30]
15-75	SW-versie optie sleuf C0	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-76	Optie in sleuf C1	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[30]
15-77	SW-versie optie sleuf C1	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
<b>15-9* Parameterinfo</b>						
15-92	Ingest. parameters	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16
15-93	Gewijzigde param.	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16
15-98	ID omvormer	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[40]
15-99	Parameter metadata	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16



## 7.3.16 16-\*\* Data-uitlezingen

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
<b>16-0* Alg. status</b>						
16-00	Stuurwoord	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	V2
16-01	Referentie [Eenh.]	0.000 ReferenceFeedbackUnit	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-02	Referentie %	0.0 %	All set-ups	FALSE	-1	Int16
16-03	Statuswoord	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	V2
16-05	Vrnste huid. waarde [%]	0.00 %	All set-ups	FALSE	-2	N2
16-09	Standaard uitlez.	0.00 CustomReadoutUnit	All set-ups	FALSE	-2	Int32
<b>16-1* Motorstatus</b>						
16-10	Verm. [kW]	0.00 kW	All set-ups	FALSE	1	Int32
16-11	Verm. [pk]	0.00 hp	All set-ups	FALSE	-2	Int32
16-12	Motorspanning	0.0 V	All set-ups	FALSE	-1	Uint16
16-13	Frequentie	0.0 Hz	All set-ups	FALSE	-1	Uint16
16-14	Motorstroom	0.00 A	All set-ups	FALSE	-2	Int32
16-15	Frequentie [%]	0.00 %	All set-ups	FALSE	-2	N2
16-16	Koppel [Nm]	0.0 Nm	All set-ups	FALSE	-1	Int32
16-17	Snelh. [RPM]	0 RPM	All set-ups	FALSE	67	Int32
16-18	Motor therm.	0 %	All set-ups	FALSE	0	Uint8
16-22	Koppel [%]	0 %	All set-ups	FALSE	0	Int16
16-26	Verm. gefilterd [kW]	0.000 kW	All set-ups	FALSE	0	Int32
16-27	Verm. gefilterd [pk]	0.000 hp	All set-ups	FALSE	-3	Int32
<b>16-3* Status omvormer</b>						
16-30	DC-aansluitsp.	0 V	All set-ups	FALSE	0	Uint16
16-32	Remenergie/s	0.000 kW	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-33	Remenergie/2 min.	0.000 kW	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-34	Temp. koellich.	0 °C	All set-ups	FALSE	100	Uint8
16-35	Inverter therm.	0 %	All set-ups	FALSE	0	Uint8
16-36	Inv. nom. stroom	ExpressionLimit	All set-ups	FALSE	-2	Uint32
16-37	Inv. max. stroom	ExpressionLimit	All set-ups	FALSE	-2	Uint32
16-38	SL-controllerstatus	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint8
16-39	Temp. stuurkaart	0 °C	All set-ups	FALSE	100	Uint8
16-40	Logbuffer vol	[0] Nee	All set-ups	TRUE	-	Uint8
16-43	Timed Actions Status	[0] Timed Actions Auto	All set-ups	TRUE	-	Uint8
16-49	Current Fault Source	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint8
<b>16-5* Ref. &amp; terugk.</b>						
16-50	Externe referentie	0.0 N/A	All set-ups	FALSE	-1	Int16
16-52	Terugk. [Eenh]	0.000 ProcessCtrlUnit	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-53	Digi Pot referentie	0.00 N/A	All set-ups	FALSE	-2	Int16
16-54	Terugk. 1 [Eenh]	0.000 ProcessCtrlUnit	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-55	Terugk. 2 [Eenh]	0.000 ProcessCtrlUnit	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-56	Terugk. 3 [Eenh]	0.000 ProcessCtrlUnit	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-58	PID-uitgang [%]	0.0 %	All set-ups	TRUE	-1	Int16
<b>16-6* In- &amp; uitgangen</b>						
16-60	Dig. ingang	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
16-61	Klem 53 schakelinstell.	[0] Stroom	All set-ups	FALSE	-	Uint8
16-62	Anal. ingang 53	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-63	Klem 54 schakelinstell.	[0] Stroom	All set-ups	FALSE	-	Uint8
16-64	Anal. ingang 54	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-65	Anal. uitgang 42 [mA]	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int16
16-66	Dig. uitgang [bin]	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Int16
16-67	Pulsingang #29 [Hz]	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Int32
16-68	Pulsingang #33 [Hz]	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Int32
16-69	Pulsuitg. nr. 27 [Hz]	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Int32
16-70	Pulsuitg. nr. 29 [Hz]	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Int32
16-71	Relaisuitgang [bin]	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Int16
16-72	Teller A	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Int32
16-73	Teller B	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Int32
16-75	Anal. ingang X30/11	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-76	Anal. ingang X30/12	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-77	Anal. uitgang X30/8 [mA]	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int16
<b>16-8* Veldbus &amp; FC-poort</b>						
16-80	Veldbus CTW 1	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	V2
16-82	Veldbus REF 1	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	N2
16-84	Comm. optie STW	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	V2
16-85	FC-poort CTW 1	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	V2
16-86	FC-poort REF 1	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	N2
<b>16-9* Diagnose-uitlez.</b>						
16-90	Alarmwoord	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-91	Alarmwoord 2	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-92	Waarsch.-wrd	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-93	Waarsch.woord 2	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-94	Uitgebr. statusw.	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-95	Uitgebr. statusw. 2	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-96	Onderhoudswoord	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32

**7.3.17 18-\*\* Info & uitlez.**

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
<b>18-0* Onderhoudslog</b>						
18-00	Onderhoudslog: item	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint8
18-01	Onderhoudslog: actie	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint8
18-02	Onderhoudslog: tijd	0 s	All set-ups	FALSE	0	Uint32
18-03	Onderhoudslog: datum en tijd	ExpressionLimit	All set-ups	FALSE	0	TimeOfDay
<b>18-1* Brandmoduslog</b>						
18-10	Brandmoduslog: event	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint8
18-11	Brandmoduslog: tijd	0 s	All set-ups	FALSE	0	Uint32
18-12	Brandmoduslog: datum en tijd	ExpressionLimit	All set-ups	FALSE	0	TimeOfDay
<b>18-3* In- &amp; uitgangen</b>						
18-30	Anal. ingang X42/1	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int32
18-31	Anal. ingang X42/3	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int32
18-32	Anal. ingang X42/5	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int32
18-33	Anal. Uit X42/7 [V]	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int16
18-34	Anal. Uit X42/9 [V]	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int16
18-35	Anal. Uit X42/11 [V]	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int16
<b>18-5* Ref. &amp; terugk.</b>						
18-50	Uitlezing sensorless [eenh]	0.000 SensorlessUnit	All set-ups	FALSE	-3	Int32

## 7.3.18 20-\*\* Omvormer met terugkoppeling

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
<b>20-0* Terugkoppeling</b>						
20-00	Bron terugk. 1	[2] Anal. ingang 54	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-01	Conversie terugk. 1	[0] Lineair	All set-ups	FALSE	-	Uint8
20-02	Eenh. bron terugk. 1	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-03	Bron terugk. 2	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-04	Conversie terugk. 2	[0] Lineair	All set-ups	FALSE	-	Uint8
20-05	Eenh. bron terugk. 2	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-06	Bron terugk. 3	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-07	Conversie terugk. 3	[0] Lineair	All set-ups	FALSE	-	Uint8
20-08	Eenh. bron terugk. 3	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-12	Referentie/terugk.eenheid	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-13	Minimumreferentie/terugk.	0.000 ProcessCtrlUnit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
20-14	Max. referentie/terugk.	100.000 ProcessCtrlUnit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
<b>20-2* Terugk/setpoint</b>						
20-20	Terugkopp.functie	[3] Minimum	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-21	Setpoint 1	0.000 ProcessCtrlUnit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
20-22	Setpoint 2	0.000 ProcessCtrlUnit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
20-23	Setpoint 3	0.000 ProcessCtrlUnit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
<b>20-3* Terugk. geav. conv.</b>						
20-30	Koelmedium	[0] R22	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-31	Klantspec. koelmedium A1	10.0000 N/A	All set-ups	TRUE	-4	Uint32
20-32	Klantspec. koelmedium A2	-2250.00 N/A	All set-ups	TRUE	-2	Int32
20-33	Klantspec. koelmedium A3	250.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Uint32
20-34	Duct 1 Area [m2]	0.500 m2	All set-ups	TRUE	-3	Uint32
20-35	Duct 1 Area [in2]	750 in2	All set-ups	TRUE	0	Uint32
20-36	Duct 2 Area [m2]	0.500 m2	All set-ups	TRUE	-3	Uint32
20-37	Duct 2 Area [in2]	750 in2	All set-ups	TRUE	0	Uint32
20-38	Air Density Factor [%]	100 %	All set-ups	TRUE	0	Uint32
<b>20-6* Sensorvrij</b>						
20-60	Eenh. sensorless	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-69	Sensorless informatie	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	VisStr[25]
<b>20-7* PID autotuning</b>						
20-70	Type met terugk.	[0] Auto	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
20-71	PID-prestaties	[0] Normaal	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
20-72	PID uitgangswijz.	0.10 N/A	2 set-ups	TRUE	-2	Uint16
20-73	Min. terugk.niveau	-999999.000 ProcessCtrlUnit	2 set-ups	TRUE	-3	Int32
20-74	Max. terugk.niveau	999999.000 ProcessCtrlUnit	2 set-ups	TRUE	-3	Int32
20-79	PID autotuning	[0] Uitgesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>20-8* PID-basisinstell.</b>						
20-81	PID normaal/inv regeling	[0] Normaal	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-82	PID startsnelheid [tpm]	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	67	Uint16
20-83	PID startsnelheid [Hz]	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
20-84	Bandbreedte op referentie	5 %	All set-ups	TRUE	0	Uint8
<b>20-9* PID-regelaar</b>						
20-91	PID-integratiebegrenzing	[1] Aan	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-93	PID prop. versterking	0.50 N/A	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
20-94	PID integratietijd	20.00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
20-95	PID differentiatietijd	0.00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
20-96	PID diff. verst.limiet	5.0 N/A	All set-ups	TRUE	-1	Uint16



### 7.3.19 21-\*\* Uitgebr. met terugk.

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
<b>21-0* Uitgebr. CL autotun.</b>						
21-00	Type met terugk.	[0] Auto	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
21-01	PID-prestaties	[0] Normaal	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
21-02	PID uitgangswijz.	0.10 N/A	2 set-ups	TRUE	-2	Uint16
21-03	Min. terugk.niveau	-999999.000 N/A	2 set-ups	TRUE	-3	Int32
21-04	Max. terugk.niveau	999999.000 N/A	2 set-ups	TRUE	-3	Int32
21-09	PID autotuning	[0] Uitgesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>21-1* Uitgebr. CL 1 ref/tk</b>						
21-10	Uitgebr ref/terugk.eenh 1	[1] %	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-11	Uitgebr min.referentie 1	0.000 ExtPID1Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-12	Uitgebr max.referentie 1	100.000 ExtPID1Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-13	Uitgebr referentiebron 1	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-14	Uitgebr terugk.bron 1	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-15	Uitgebr instelpt 1	0.000 ExtPID1Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-17	Uitgebr ref 1 [Eenh]	0.000 ExtPID1Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-18	Uitgebr terugk. 1 [Eenh]	0.000 ExtPID1Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-19	Uitgebr verm 1 [%]	0 %	All set-ups	TRUE	0	Int32
<b>21-2* Uitgebr. CL 1 PID</b>						
21-20	Uitgebr normaal/omgekrd 1	[0] Normaal	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-21	Uitgebr prop. verst 1	0.01 N/A	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
21-22	Uitgebr integr.tijd 1	10000.00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
21-23	Uitgebr diff.tijd 1	0.00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
21-24	Uitgebr dif. verst.limiet 1	5.0 N/A	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
<b>21-3* Uitgebr. CL 2 ref/tk</b>						
21-30	Uitgebr ref/terugk.eenh 2	[1] %	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-31	Uitgebr min.referentie 2	0.000 ExtPID2Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-32	Uitgebr max.referentie 2	100.000 ExtPID2Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-33	Uitgebr referentiebron 2	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-34	Uitgebr terugk.bron 2	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-35	Uitgebr instelpt 2	0.000 ExtPID2Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-37	Uitgebr ref 2 [Eenh]	0.000 ExtPID2Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-38	Uitgebr terugk. 2 [Eenh]	0.000 ExtPID2Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-39	Uitgebr verm 2 [%]	0 %	All set-ups	TRUE	0	Int32
<b>21-4* Uitgebr. CL 2 PID</b>						
21-40	Uitgebr normaal/omgekrd 2	[0] Normaal	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-41	Uitgebr prop. verst 2	0.01 N/A	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
21-42	Uitgebr integr.tijd 2	10000.00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
21-43	Uitgebr diff.tijd 2	0.00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
21-44	Uitgebr dif. verst.limiet 2	5.0 N/A	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
<b>21-5* Uitgebr. CL 3 ref/tk</b>						
21-50	Uitgebr ref/terugk.eenh 3	[1] %	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-51	Uitgebr min.referentie 3	0.000 ExtPID3Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-52	Uitgebr max.referentie 3	100.000 ExtPID3Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-53	Uitgebr referentiebron 3	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-54	Uitgebr terugk.bron 3	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-55	Uitgebr instelpt 3	0.000 ExtPID3Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-57	Uitgebr ref 3 [Eenh]	0.000 ExtPID3Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-58	Uitgebr terugk. 3 [Eenh]	0.000 ExtPID3Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-59	Uitgebr verm 3 [%]	0 %	All set-ups	TRUE	0	Int32
<b>21-6* Uitgebr. CL 3 PID</b>						
21-60	Uitgebr normaal/omgekrd 3	[0] Normaal	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-61	Uitgebr prop. verst 3	0.01 N/A	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
21-62	Uitgebr integr.tijd 3	10000.00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
21-63	Uitgebr diff.tijd 3	0.00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
21-64	Uitgebr dif. verst.limiet 3	5.0 N/A	All set-ups	TRUE	-1	Uint16



## 7.3.20 22-\*\* Toepassingsfuncties

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
<b>22-0* Diversen</b>						
22-00	Ext. vergrendel.vertr.	0 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-01	Verm.filtertijd	0.50 s	2 set-ups	TRUE	-2	Uint16
<b>22-2* Detectie geen flow</b>						
22-20	Laag verm. autoseup	[0] Uit	All set-ups	FALSE	-	Uint8
22-21	Detectie laag verm.	[0] Uitgesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-22	Detectie lage snelh.	[0] Uitgesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-23	Functie geen flow	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-24	Vertr. geen flow	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-26	Drogepompfunctie	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-27	Drogepompvertr.	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
<b>22-3* Verm.aanp. geen flow</b>						
22-30	Verm. geen flow	0.00 kW	All set-ups	TRUE	1	Uint32
22-31	Verm.correctiefactor	100 %	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-32	Lage snelh. [tpm]	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	67	Uint16
22-33	Lage snelh. [Hz]	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
22-34	Verm. lage snelh. [kW]	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	1	Uint32
22-35	Verm. lage snelh. [pk]	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
22-36	Hoge snelh. [tpm]	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	67	Uint16
22-37	Hoge snelh. [Hz]	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
22-38	Verm. hoge snelh. [kW]	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	1	Uint32
22-39	Verm. hoge snelh. [pk]	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
<b>22-4* Slaapstand</b>						
22-40	Min. draaitijd	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-41	Min. slaaptijd	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-42	Reactiv.snelh [tpm]	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	67	Uint16
22-43	Reactiv.snelh [Hz]	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
22-44	Reactiv.ref/terugk. verschil	10 %	All set-ups	TRUE	0	Int8
22-45	Boost instelpt	0 %	All set-ups	TRUE	0	Int8
22-46	Max. boosttijd	60 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
<b>22-5* Einde curve</b>						
22-50	Einde-curvefunctie	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-51	Einde-curvevertr.	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
<b>22-6* Detectie band defect</b>						
22-60	Functie Defecte band	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-61	Koppel Defecte band	10 %	All set-ups	TRUE	0	Uint8
22-62	Vertr. Defecte band	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
<b>22-7* Beveilig. korte cyclus</b>						
22-75	Beveilig. korte cyclus	[0] Uitgesch. start_to_start_min_on_time	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-76	Startinterval	(P2277)	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-77	Min. draaitijd	0 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-78	Minimum Run Time Override	[0] Uitgesch.	All set-ups	FALSE	-	Uint8
22-79	Minimum Run Time Override Value	0.000 ProcessCtrlUnit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
<b>22-8* Flow Compensation</b>						
22-80	Flowcompensatie	[0] Uitgesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-81	Kwadr-lineaire curvebenadering	100 %	All set-ups	TRUE	0	Uint8
22-82	Werkpuntberekening	[0] Uitgesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-83	Snelh. bij gn flow [tpm]	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	67	Uint16
22-84	Snelh. bij gn flow [Hz]	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
22-85	Snelh. bij ontwerp punt [tpm]	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	67	Uint16
22-86	Snelh. bij ontwerp punt [Hz]	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
22-87	Druk bij geen-flowsnelheid	0.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
22-88	Druk bij nom. snelheid	999999.999 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
22-89	Flow bij ontwerp punt	0.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
22-90	Flow bij nom snelh.	0.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32

## 7.3.21 23-\*\* Tijdgebonden functies

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
<b>23-0* Tijdgeb. acties</b>						
23-00	AAN-tijd	ExpressionLimit	2 set-ups	TRUE	0	TimeOf-DayWoDate
23-01	AAN-actie	[0] UITGESCH.	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
23-02	UIT-tijd	ExpressionLimit	2 set-ups	TRUE	0	TimeOf-DayWoDate
23-03	UIT-actie	[1] Geen actie	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
23-04	Uitvoering	[0] Dagelijks	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>23-0* Timed Actions Settings</b>						
23-08	Timed Actions Mode	[0] Timed Actions Auto	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
23-09	Timed Actions Reactivation	[1] Ingesch.	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>23-1* Onderhoud</b>						
23-10	Onderhoudspunt	[1] Motorlagers	1 set-up	TRUE	-	Uint8
23-11	Onderhoudsactie	[1] Smeren	1 set-up	TRUE	-	Uint8
23-12	Onderhoud tijdsbasis	[0] Uitgesch.	1 set-up	TRUE	-	Uint8
23-13	Onderhoud tijdsinterval	1 h	1 set-up	TRUE	74	Uint32
23-14	Onderhoudsdatum en tijd	ExpressionLimit	1 set-up	TRUE	0	TimeOf-Day
<b>23-1* Onderhoudsreset</b>						
23-15	Reset onderhoudswoord	[0] Niet resetten	All set-ups	TRUE	-	Uint8
23-16	Onderhoudstekst	0 N/A	1 set-up	TRUE	0	VisStr[20]
<b>23-5* Energielog</b>						
23-50	Energielogresolutie	[5] Laatste 24 u	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
23-51	Start periode	ExpressionLimit	2 set-ups	TRUE	0	TimeOf-Day
23-53	Energielog	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint32
23-54	Reset energielog	[0] Niet resetten	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>23-6* Trending</b>						
23-60	Trendvariabele	[0] Verm. [kW]	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
23-61	Continue bin data	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint32
23-62	Tijdgeb. bin data	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint32
23-63	Tijdgeb. periodestart	ExpressionLimit	2 set-ups	TRUE	0	TimeOf-Day
23-64	Tijdgeb. periodestop	ExpressionLimit	2 set-ups	TRUE	0	TimeOf-Day
23-65	Min. bin waarde	ExpressionLimit	2 set-ups	TRUE	0	Uint8
23-66	Reset continue bin data	[0] Niet resetten	All set-ups	TRUE	-	Uint8
23-67	Reset tijdgeb. bin data	[0] Niet resetten	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>23-8* Terugbet.teller</b>						
23-80	Verm.referentiefactor	100 %	2 set-ups	TRUE	0	Uint8
23-81	Energiekosten	1.00 N/A	2 set-ups	TRUE	-2	Uint32
23-82	Investering	0 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Uint32
23-83	Energiebesparing	0 kWh	All set-ups	TRUE	75	Int32
23-84	Kostenbesparing	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Int32

## 7.3.22 24-\*\* Toepassingsfuncties 2

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
<b>24-0* Brandmodus</b>						
24-00	Brandmodusfunctie	[0] Uitgesch.	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
24-01	Brandmodusconfiguratie	[0] Geen terugk.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
24-02	Eenh. brandmodus	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
24-03	Fire Mode Min Reference	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
24-04	Fire Mode Max Reference	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
24-05	Digitale ref. brandmodus	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
24-06	Referentiebron brandmodus	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
24-07	Bron terugk. brandmodus	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
24-09	Alarmafh. brandmodus	[1] Trip alle kr. alarmen	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
<b>24-1* Omv.bypass</b>						
24-10	Omv.bypassfunctie	[0] Uitgesch.	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
24-11	Bypassvertr.tijd	0 s	2 set-ups	TRUE	0	Uint16
<b>24-9* Multimotorfunctie</b>						
24-90	Motorfunctie ontbreekt	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
24-91	Ontbr. motorcoëfficiënt 1	0.0000 N/A	All set-ups	TRUE	-4	Int32
24-92	Ontbr. motorcoëfficiënt 2	0.0000 N/A	All set-ups	TRUE	-4	Int32
24-93	Ontbr. motorcoëfficiënt 3	0.0000 N/A	All set-ups	TRUE	-4	Int32
24-94	Ontbr. motorcoëfficiënt 4	0.0000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
24-95	Functie Rotor geblokk	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
24-96	Blokk. rotorcoëfficiënt 1	0.0000 N/A	All set-ups	TRUE	-4	Int32
24-97	Blokk. rotorcoëfficiënt 2	0.0000 N/A	All set-ups	TRUE	-4	Int32
24-98	Blokk. rotorcoëfficiënt 3	0.0000 N/A	All set-ups	TRUE	-4	Int32
24-99	Blokk. rotorcoëfficiënt 4	0.0000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32

### 7.3.23 25-\*\* Cascaderegelaar

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
<b>25-0* Systeeminst.</b>						
25-00	Cascaderegelaar	[0] Uitgesch.	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
25-02	Motorstart	[0] Direct op lijn	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
25-04	Pompwisseling	[0] Uitgesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
25-05	Vaste hoofdpomp	[1] Ja	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
25-06	Aantal pompen	2 N/A	2 set-ups	FALSE	0	Uint8
<b>25-2* Bandbreedte-inst.</b>						
25-20	Staging-bandbreedte	10 %	All set-ups	TRUE	0	Uint8
25-21	Onderdr. bandbr.	100 %	All set-ups	TRUE	0	Uint8
		casco_staging_bandwidth				
25-22	Bandbreedte vaste snelh.	(P2520)	All set-ups	TRUE	0	Uint8
25-23	SBW staging-vertr.	15 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
25-24	SBW destaging-vertr.	15 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
25-25	OBW-tijd	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
25-26	Destaging bij geen flow	[0] Uitgesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
25-27	Staging-functie	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
25-28	Staging-functietijd	15 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
25-29	Destaging-functie	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
25-30	Destaging-functietijd	15 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
<b>25-4* Staging-inst.</b>						
25-40	Uitloopvertr.	10.0 s	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
25-41	Aanloopvertr.	2.0 s	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
25-42	Staging-drempel	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	0	Uint8
25-43	Destaging-drempel	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	0	Uint8
25-44	Staging-snelh. [tpm]	0 RPM	All set-ups	TRUE	67	Uint16
25-45	Staging-snelh. [Hz]	0.0 Hz	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
25-46	Destaging-snelh. [tpm]	0 RPM	All set-ups	TRUE	67	Uint16
25-47	Destaging-snelh. [Hz]	0.0 Hz	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
<b>25-5* Wisselinstellingen</b>						
25-50	Wisseling hoofdpomp	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
25-51	Wisselgebeurt.	[0] Extern	All set-ups	TRUE	-	Uint8
25-52	Tijdsinterval wisseling	24 h	All set-ups	TRUE	74	Uint16
25-53	Timerwaarde wisseling	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	VisStr[7] TimeOf- DayWoDa- te
25-54	Voorgepr. wisselingstijd	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	0	
25-55	Wissel als bel. < 50%	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
25-56	Staging-modus bij wissel	[0] Traag	All set-ups	TRUE	-	Uint8
25-58	Draai volg. pompvertr.	0.1 s	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
25-59	Draai op netvertr.	0.5 s	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
<b>25-8* Status</b>						
25-80	Cascadestatus	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	VisStr[25]
25-81	Pompstatus	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	VisStr[25]
25-82	Hoofdpomp	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint8
25-83	Relaisstatus	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	VisStr[4]
25-84	Pomp AAN-tijd	0 h	All set-ups	TRUE	74	Uint32
25-85	Relais AAN-tijd	0 h	All set-ups	TRUE	74	Uint32
25-86	Reset relaistellers	[0] Niet resetten	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>25-9* Service</b>						
25-90	Pompvergrend.	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
25-91	Handm. wisselen	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint8



## 7.3.24 26-\*\* Analoge I/O-optie MCB 109

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde (SR = afhankelijk van grootte)	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
<b>26-0* Anal. I/O-modus</b>						
26-00	Modus klem X42/1	[1] Spanning	All set-ups	TRUE	-	Uint8
26-01	Modus klem X42/3	[1] Spanning	All set-ups	TRUE	-	Uint8
26-02	Modus klem X42/5	[1] Spanning	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>26-1* Anal. ingang X42/1</b>						
26-10	Klem X42/1 lage spanning	0,07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-11	Klem X42/1 hoge spanning	10,00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-14	Klem X42/1 lage ref./terugk. waarde	0,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
26-15	Klem X42/1 hoge ref./terugk. waarde	100,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
26-16	Klem X42/1 filtertijdconstante	0,001 s	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
26-17	Klem X42/1 live zero	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>26-2* Anal. ingang X42/3</b>						
26-20	Klem X42/3 lage spanning	0,07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-21	Klem X42/3 hoge spanning	10,00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-24	Klem X42/3 lage ref./terugk. waarde	0,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
26-25	Klem X42/3 hoge ref./terugk. waarde	100,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
26-26	Klem X42/3 filtertijdconstante	0,001 s	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
26-27	Klem X42/3 live zero	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>26-3* Anal. ingang X42/5</b>						
26-30	Klem X42/5 lage spanning	0,07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-31	Klem X42/5 hoge spanning	10,00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-34	Klem X42/5 lage ref./terugk. waarde	0,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
26-35	Klem X42/5 hoge ref./terugk. waarde	100,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
26-36	Klem X42/5 filtertijdconstante	0,001 s	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
26-37	Klem X42/5 live zero	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>26-4* Anal. uitgang X42/7</b>						
26-40	Klem X42/7 uitgang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
26-41	Klem X42/7 min. schaal	0,00%	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-42	Klem X42/7 max. schaal	100,00%	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-43	Klem X42/7 uitgang busbesturing	0,00%	All set-ups	TRUE	-2	N2
26-44	Klem X42/7 uitgang time-outinstelling	0,00%	1 set-up	TRUE	-2	Uint16
<b>26-5* Anal. uitgang X42/9</b>						
26-50	Klem X42/9 uitgang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
26-51	Klem X42/9 min. schaal	0,00%	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-52	Klem X42/9 max. schaal	100,00%	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-53	Klem X42/9 uitgang busbesturing	0,00%	All set-ups	TRUE	-2	N2
26-54	Klem X42/9 uitgang time-outinstelling	0,00%	1 set-up	TRUE	-2	Uint16
<b>26-6* Anal. uitgang X42/11</b>						
26-60	Klem X42/11 uitgang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
26-61	Klem X42/11 min. schaal	0,00%	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-62	Klem X42/11 max. schaal	100,00%	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-63	Klem X42/11 uitgang busbesturing	0,00%	All set-ups	TRUE	-2	N2
26-64	Klem X42/11 uitgang time-outinstelling	0,00%	1 set-up	TRUE	-2	Uint16

## 8 Problemen verhelpen

### 8.1 Alarmen en waarschuwingen

Een waarschuwing of alarm wordt weergegeven via de relevante LED aan de voorzijde van de frequentieomvormer en aangeduid via een code op het display.

Een waarschuwing blijft actief totdat het probleem is verholpen. In bepaalde omstandigheden kan de motor blijven werken. Waarschuwingen kunnen kritiek zijn, maar dit is niet altijd het geval.

Als er een alarm optreedt, betekent dit dat de frequentieomvormer automatisch is uitgeschakeld. Alarmen moeten worden gereset om de frequentieomvormer weer op te starten nadat de fout is verholpen.

#### Dit is mogelijk op vier manieren:

1. Via de [Reset]-toets op het LCP.
2. Via een digitale ingang met de functie 'Reset'.
3. Via seriële communicatie/veldbusoptie.
4. Door middel van automatisch resetten via de automatische resetfunctie, een standaardinstelling voor de VLT HVAC Drive Drive. Zie Par. 14-20 *Resetmodus* in de FC 100 **Programmeerhandleiding**.



#### NB!

Na een handmatige reset via de [Reset]-toets op het LCP is het nodig om de [Auto on]- of [Hand on]-toets in te drukken om de motor opnieuw te starten.

8

Als een alarm niet kan worden gereset, komt dit mogelijk doordat de oorzaak nog niet is weggenomen, of omdat er sprake was van een uitschakeling met blokkering (zie tevens de tabel op de volgende pagina).



Alarmen die gepaard gaan met een uitschakeling met blokkering bieden aanvullende beveiliging; in dat geval moet de netvoeding worden afgeschakeld voordat het alarm kan worden gereset. Nadat de netvoeding weer is ingeschakeld, is de frequentieomvormer niet langer geblokkeerd en kan hij op bovenstaande wijze worden gereset nadat de fout is opgeheven.

Alarmen zonder uitschakeling met blokkering kunnen tevens worden gereset via de automatische resetfunctie in Par. 14-20 *Resetmodus* (waarschuwing: automatische opheffing slaapstand is mogelijk!).

Wanneer er in de tabel op de volgende pagina een kruisje staat bij zowel waarschuwing als alarm betekent dit dat een alarm wordt voorafgegaan door een waarschuwing of dat u kunt programmeren of een waarschuwing dan wel een alarm moet worden gegenereerd bij een bepaalde fout.

Dit is bijvoorbeeld mogelijk in Par. 1-90 *Therm. motorbeveiliging*. Na een alarm of uitschakeling zal de motor blijven vrijlopen, terwijl op de frequentieomvormer een alarm en een waarschuwing zullen knipperen. Als het probleem is verholpen, blijft enkel het alarm knipperen.

Nr.	Beschrijving	Waarsch.	Alarm/ Uitsch.	Alarm/Uitsch & blok.	Parameterreferentie
1	10 V laag	X			
2	Live-zerofout	(X)	(X)		6-01
3	Geen motor	(X)			1-80
4	Faseverlies netvoeding	(X)	(X)	(X)	14-12
5	DC-tussenkringspanning hoog	X			
6	DC-tussenkringspanning laag	X			
7	DC-overspanning	X	X		
8	DC-onderspanning	X	X		
9	Inverter overbelast	X	X		
10	Overtemperatuur ETR motor	(X)	(X)		1-90
11	Overtemperatuur motorthermistor	(X)	(X)		1-90
12	Koppelbegrenzing	X	X		
13	Overstroom	X	X	X	
14	Aardfout	X	X	X	
15	Incompatibele hardware		X	X	
16	Kortsluiting		X	X	
17	Stuurwoordtime-out	(X)	(X)		8-04
23	Fout interne ventilator	X			
24	Fout externe ventilator	X			14-53
25	Kortsluiting remweerstand	X			
26	Begrenzing remweerstandsvormogen	(X)	(X)		2-13
27	Kortsluiting remchopper	X	X		
28	Remtest	(X)	(X)		2-15
29	Oververhitting omvormer	X	X	X	
30	Motorfase U ontbreekt	(X)	(X)	(X)	4-58
31	Motorfase V ontbreekt	(X)	(X)	(X)	4-58
32	Motorfase W ontbreekt	(X)	(X)	(X)	4-58
33	Inrush-fout		X	X	
34	Communicatiefout veldbus	X	X		
35	Buiten frequentiebereik	X	X		
36	Netstoring	X	X		
37	Onbalans fase	X	X		
38	Interne fout		X	X	
39	Sensor koellich		X	X	
40	Overbelasting digitale uitgang klem 27	(X)			5-00, 5-01
41	Overbelasting digitale uitgang klem 29	(X)			5-00, 5-02
42	Overbelasting digitale uitgang op X30/6	(X)			5-32
42	Overbelasting digitale uitgang op X30/7	(X)			5-33
46	Voeding voed.krt		X	X	
47	24 V-voeding laag	X	X	X	
48	1,8 V-voeding laag		X	X	
49	Snelheidsbegr.	X	(X)		1-86
50	AMA kalibratie mislukt		X		
51	AMA controleer $U_{nom}$ en $I_{nom}$		X		
52	AMA lage $I_{nom}$		X		
53	AMA motor te groot		X		
54	AMA motor te klein		X		
55	AMA parameter buiten bereik		X		
56	AMA onderbroken door gebruiker		X		
57	Time-out AMA		X		
58	AMA interne fout	X	X		
59	Stroomgrens	X			
60	Ext. vergr.	X			
62	Uitgangsfrequentie op max. begrenzing	X			
64	Spanningslimiet	X			
65	Overtemperatuur stuurkaart	X	X	X	

Tabel 8.1: Lijst met alarm/waarschuwingscodes



Nr.	Beschrijving	Waarsch.	Alarm/Uitsch.	Alarm/Uitsch & blok.	Parameterreferentie
66	Temperatuur koellichaam laag	X			
67	Optieconfiguratie is gewijzigd		X		
69	Temp. voed.krt		X	X	
70	Ongeldige FC-configuratie			X	
71	Veilige stop PTC 1	X	X <sup>1)</sup>		
72	Gevaarlijke storing			X <sup>1)</sup>	
73	Autorestart VS				
76	Setup verm.eh	X			
79	Illeg. PS-config		X	X	
80	Omvormer ingesteld op standaardwaarden		X		
91	Analoge ingang 54 verkeerd ingesteld			X	
92	Geen flow	X	X		22-2*
93	Droge pomp	X	X		22-2*
94	Einde curve	X	X		22-5*
95	Band defect	X	X		22-6*
96	Start vertraagd	X			22-7*
97	Stop vertraagd	X			22-7*
98	Klokfout	X			0-7*
201	Brandmodus was actief				
202	Limieten brandmodus overschreden				
203	Motor ontbreekt				
204	Rotor geblokk				
243	Rem IGBT	X	X		
244	Temp. koellich.	X	X	X	
245	Sensor koellich		X	X	
246	Voed. voed.krt		X	X	
247	Temp. voed.krt		X	X	
248	Illeg. PS-config		X	X	
250	Nieuw reserveonderdeel			X	
251	Nieuwe typecode		X	X	

Tabel 8.2: Lijst met alarm/waarschuwingscodes

(X) Afhankelijk van parameter

1) Automatische reset is niet mogelijk via Par. 14-20 *Resetmodus*

Een uitschakeling (trip) vindt plaats wanneer een alarm is weergegeven. De uitschakeling (trip) laat de motor vrijlopen en kan worden gereset door de [Reset]-toets in te drukken of via een digitale ingang (parametergroep 5-1\* [1]). Een gebeurtenis die een dergelijk alarm veroorzaakt, zal geen schade toebrengen aan de frequentieomvormer en zal geen gevaarlijke situatie opleveren. Een uitschakeling met blokkering treedt op bij alarmen die schade kunnen toebrengen aan de frequentieomvormer of hierop aangesloten onderdelen. Een uitschakeling met blokkering kan enkel worden gereset door de voeding uit en weer in te schakelen.

<i>LED-indicatie</i>	
Waarsch.	geel
Alarm	knippert rood
Uitschakeling met blokkering	geel en rood

Tabel 8.3: LED-indicatie

<b>Alarmwoord en Uitgebreid statuswoord</b>					
<b>Bit</b>	<b>Hex</b>	<b>Dec</b>	<b>Alarmwoord</b>	<b>Waarsch.wrd</b>	<b>Uitgebr. statusw.</b>
0	00000001	1	Remtest	Remtest	Aan/uitlopen
1	00000002	2	Temp. voed.krt	Temp. voed.krt	AMA bezig
2	00000004	4	Aardfout	Aardfout	Start CW/CCW
3	00000008	8	Stuurkaarttemp.	Stuurkaarttemp.	Vertragen
4	00000010	16	Stuurw. t-o	Stuurw. t-o	Versnell.
5	00000020	32	Overstroom	Overstroom	Terugk. hoog
6	00000040	64	Koppelbegr.	Koppelbegr.	Terugk. laag
7	00000080	128	Motorth. over	Motorth. over	Stroom hoog
8	00000100	256	ETR motor over	ETR motor over	Stroom laag
9	00000200	512	Inverter overb.	Inverter overb.	Uitg.freq. hoog
10	00000400	1024	DC-onderspann.	DC-onderspann.	Uitg.freq. laag
11	00000800	2048	DC-overspann.	DC-overspann.	Remtest OK
12	00001000	4096	Kortsluiting	DC-spann. laag	Max. remmen
13	00002000	8192	Inrush-fout	DC-spann. hoog	Remmen
14	00004000	16384	Faseverl. netv.	Faseverl. netv.	Buiten snelh.-bereik
15	00008000	32768	AMA niet OK	Geen motor	OVC-besturing
16	00010000	65536	Live zero-fout	Live zero-fout	
17	00020000	131072	Interne fout	10 V laag	
18	00040000	262144	Rem overbelast	Rem overbelast	
19	00080000	524288	Verlies U-fase	Remweerstand	
20	00100000	1048576	Verlies V-fase	Rem IGBT	
21	00200000	2097152	Verlies W-fase	Snelheidslimiet	
22	00400000	4194304	Veldbusfout	Veldbusfout	
23	00800000	8388608	24V-voed. laag	24V-voed. laag	
24	01000000	16777216	Netstoring	Netstoring	
25	02000000	33554432	1,8V-voed. laag	Stroomgrens	
26	04000000	67108864	Remweerstand	Lage temp.	
27	08000000	134217728	Rem IGBT	Spanningslimiet	
28	10000000	268435456	Optiewijziging	Niet gebruikt	
29	20000000	536870912	Omvormer geïnitieerd	Niet gebruikt	
30	40000000	1073741824	Veilige stop	Niet gebruikt	

Tabel 8.4: Beschrijving van alarmwoord, waarschuwingswoord en uitgebreid statuswoord

De alarmwoorden, waarschuwingswoorden en uitgebreide statuswoorden kunnen voor diagnose worden uitgelezen via een seriële bus of veldbusoptie. Zie ook Par. 16-90 *Alarmwoord*, Par. 16-92 *Waarsch.- wrd* en Par. 16-94 *Uitgebr. statusw.*.

### 8.1.1 Foutmeldingen

#### WAARSCHUWING 1, 10 Volt laag

De spanning van de stuurkaart is lager dan 10 V vanaf klem 50. Verminder de belasting van klem 50, want de 10 V-voeding is overbelast. Maximaal 15 mA of minimaal 590 Ω.

Deze conditie kan worden veroorzaakt door een kortsluiting in een aangesloten potentiometer of een onjuiste bedrading van de potentiometer.

**Probleem verhelpen:** verwijder de bedrading vanaf klem 50. Wanneer de waarschuwing verdwijnt, ligt het probleem bij de bedrading van de klant. Als de waarschuwing niet verdwijnt, moet de stuurkaart worden vervangen.

#### WAARSCHUWING/ALARM 2, Live zero-fout:

Deze waarschuwing of dit alarm verschijnt alleen als dit door de gebruiker is ingesteld in Par. 6-01 *Live zero time-out-functie*. Het signaal op een van de analoge ingangen is minder dan 50% van de minimumwaarde die voor die ingang is geprogrammeerd. Deze conditie kan worden veroorzaakt door draadbreek of door een signaal van een defect apparaat.

##### Probleem verhelpen:

Controleer de aansluitingen op alle analoge ingangsklemmen. De stuurkaartklemmen 53 en 54 voor signalen, klem 55 gemeenschappelijk. De klemmen 11 en 12 van MCB 101OPCGPIO voor signalen, klem 10 gemeenschappelijk. De klemmen 1, 3, 5 van MCB 109OPCAIO voor signalen, klem 2, 4, 6 gemeenschappelijk.

Controleer of de programmering van de omvormer en de schakelinstellingen overeenkomen met het analoge signaaltype.

Voer een ingangsklemsignaaltest uit.

#### WAARSCHUWING/ALARM 3, Geen motor

Er is geen motor aangesloten op de uitgang van de frequentieomvormer. Deze waarschuwing of dit alarm verschijnt alleen als dit door de gebruiker is ingesteld in Par. 1-80 *Functie bij stop*.

**Probleem verhelpen:** controleer de aansluiting tussen de omvormer en de motor.

**WAARSCHUWING/ALARM 4, Verlies netfase** Aan de voedingszijde ontbreekt een fase of de onbalans van de netspanning is te hoog. Deze melding verschijnt ook als er een fout optreedt in de ingangsgelijkrichter op de frequentieomvormer. De opties worden geprogrammeerd via Par. 14-12 *Functie bij onbalans netsp.*

**Probleem verhelpen:** Controleer de voedingsspanning en voedingsstromen naar de frequentieomvormer.

#### WAARSCHUWING 5, DC-tussenkringspanning hoog

De tussenkringspanning (DC) is hoger dan de waarschuwingslimiet voor hoge spanning. De limiet hangt af van de nominale spanning van de omvormer. De frequentieomvormer is nog steeds actief.

#### WAARSCHUWING 6, DC-tussenkringspanning laag:

De tussenkringspanning (DC) is lager dan de waarschuwingslimiet voor lage spanning. De limiet hangt af van de nominale spanning van de omvormer. De frequentieomvormer is nog steeds actief.

#### WAARSCHUWING/ALARM 7, DC-overspanning

Als de tussenkringspanning hoger is dan de overspanningsbegrenzing schakelt de frequentieomvormer na een bepaalde tijd uit.

##### Probleem verhelpen:

Sluit een remweerstand aan

Verleng de aan/uitlooptijd.

Wijzig het type ramp

Activeer functies in Par. 2-10 *Remfunctie*

Toename Par. 14-26 *Uitschakelvertraging bij inverterfout*

#### WAARSCHUWING/ALARM 8, DC-onderspanning

Als de tussenkringspanning (DC) lager wordt dan de limiet voor lage spanning zal de frequentieomvormer controleren of de 24 V-reservevoeding is aangesloten. Als geen 24 V-reservevoeding is aangesloten, schakelt de frequentieomvormer uit na een vaste vertragingstijd. Deze vertragingstijd hangt af van de eenheidsgrootte.

##### Probleem verhelpen:

Controleer of de voedingsspanning overeenkomt met de spanning van de frequentieomvormer.

Voer een ingangsspanningstest uit

Voer een soft-charge en gelijkrichtercircuittest uit

#### WAARSCHUWING/ALARM 9, Omvormer overbelast

De frequentieomvormer staat op het punt van uitschakeling wegens overbelasting (te hoge stroom gedurende een te lange tijd). De teller voor de thermo-elektronische inverterbeveiliging geeft een waarschuwing bij 98% en schakelt uit bij 100%, waarbij een alarm wordt gegenereerd. De frequentieomvormer kan niet worden gereset totdat de teller onder de 90% is gezakt.

De fout is dat de frequentieomvormer gedurende een te lange tijd voor meer dan 100% is overbelast.

##### Probleem verhelpen:

Vergelijk de op het LCP-toetsenbord aangegeven uitgangsstroom met de nominale stroom van de omvormer.

Vergelijk de op het LCP-toetsenbord aangegeven uitgangsstroom met de gemeten motorstroom.

Laat de thermische belasting op de omvormer op het toetsenbord weergeven en houd de waarde in de gaten. Wanneer de stroom hoger is dan de nominale continuustroom van de omvormer moet de teller omhoog gaan. Wanneer de stroom lager is dan de nominale continuustroom van de omvormer moet de teller omlaag gaan.

NB Zie de sectie over reductie in de Design Guide voor meer informatie als er een hoge schakelfrequentie is vereist.

#### WAARSCHUWING/ALARM 10, Overtemperatuur motor-ETR

De thermo-elektronische beveiliging (ETR) geeft aan dat de motor te warm is. In Par. 1-90 *Therm. motorbeveiliging* kan worden ingesteld of de frequentieomvormer een waarschuwing of een alarm moet geven wanneer de teller 100% bereikt. De fout is dat de motor gedurende een te lange tijd voor meer dan 100% is overbelast.

**Probleem verhelpen:**

- Controleer of de motor oververhit raakt.
- Controleer of de motor mechanisch overbelast is.
- Controleer of motorPar. 1-24 *Motorstroom* juist is ingesteld.
- Controleer of de motorparameters 1-20 tot en met 1-25 juist zijn ingesteld.
- Controleer de instelling in Par. 1-91 *Ext. motor-ventilator*.
- Voer een AMA uit via Par. 1-29 *Autom. aanpassing motorgeg. (AMA)*.

**WAARSCHUWING/ALARM 11, Overtemperatuur motorthermistor**

De thermistor of de thermistoraansluiting is ontkoppeld. In Par. 1-90 *Therm. motorbeveiliging* kan worden ingesteld of de frequentieomvormer een waarschuwing of een alarm moet geven wanneer de teller 100% bereikt.

**Probleem verhelpen:**

- Controleer of de motor oververhit raakt.
- Controleer of de motor mechanisch overbelast is.
- Controleer of de thermistor juist is aangesloten tussen klem 53 of 54 (analoge spanningsingang) en klem 50 (+10 V-voeding), of tussen klem 18 of 19 (digitale ingang, alleen PNP) en klem 50.
- Als er een KTY-sensor wordt gebruikt, moet u controleren op een juiste aansluiting tussen klem 54 en 55.
- Controleer bij gebruik van een thermische schakelaar of thermistor of de instelling van Par. 1-93 *Thermistorbron* overeenkomt met de sensorbedrading.
- Controleer bij gebruik van een KTY-sensor of de instelling van par. 1-95, 1-96 en 1-97 overeenkomt met de sensorbedrading.

**Probleem verhelpen:**

- Deze fout kan worden veroorzaakt door schokbelasting of een snelle acceleratie bij belastingen met een hoge massa-traagheid.
- Schakel de frequentieomvormer uit. Controleer of de motoras kan worden gedraaid.
- Controleer of de maat van de motor geschikt is voor de frequentieomvormer.
- Onjuiste motorgegevens in par. 1-20 tot en met 1-25.

**ALARM 14, Aardfout**

Er vindt een ontlading plaats van de uitgangsfasen naar de aarde, ofwel in de kabel tussen de frequentieomvormer en de motor of in de motor zelf.

**Probleem verhelpen:**

- Schakel de frequentieomvormer uit en hef de aardfout op.
- Meet de weerstand van de motordraden en de motor naar aarde met behulp van een isolatiemeter om te controleren op aardfouten in de motor.
- Voer een stroomsensortest uit.

**ALARM 15, Incompatibele hardware**

Een gemonteerde optie kan niet werken met de huidige stuurkaarthardware of -software.

Noteer de waarde van onderstaande parameters en neem contact op met uw Danfoss-leverancier.

- Par. 15-40 *FC-type*
- Par. 15-41 *Vermogenssectie*
- Par. 15-42 *Spanning*
- Par. 15-43 *Softwareversie*
- Par. 15-45 *Huidige typecodereeks*
- Par. 15-49 *SW-id stuurkaart*
- Par. 15-50 *SW-id voedingskaart*
- Par. 15-60 *Optie gemonteerd*
- Par. 15-61 *SW-versie optie*

**ALARM 16, Kortsluiting**

Er is kortsluiting op de motorklemmen of in de motor zelf.

Schakel de frequentieomvormer uit en hef de kortsluiting op.

**WAARSCHUWING/ALARM 17, Stuurwoordtime-out**

Er is geen communicatie met de frequentieomvormer. Deze waarschuwing zal alleen actief zijn wanneer Par. 8-04 *Time-out-functie stuurwoord* NIET is ingesteld op *Uit*.

Als Par. 8-04 *Time-out-functie stuurwoord* is ingesteld op *Stop en uitsch.* zal er een waarschuwing worden gegeven. Na de uitloop-tijd volgt de uitschakeling, waarbij een alarm wordt gegeven.

**Probleem verhelpen:**

- Controleer de aansluitingen op de seriële-communicatiekabel.
- Toename Par. 8-03 *Time-out-tijd stuurwoord*
- Controleer de werking van de communicatieapparatuur.
- Controleer of de installatie is uitgevoerd in overeenstemming met de EMC-vereisten.

**WAARSCHUWING 23, Fout interne ventilator**

De ventilatorwaarschuwingsfunctie is een extra beveiliging die controleert of de ventilator actief/gemonteerd is. De ventilatorwaarschuwing kan worden uitgeschakeld via Par. 14-53 *Ventilatorbew. (Uitgesch. [0])*.

Voor omvormers met frame D, E en F wordt de geregelde spanning naar de ventilatoren bewaakt.

**Probleem verhelpen:**

- Controleer de ventilatorweerstand.
- Controleer de soft-chargezekeringen.

**WAARSCHUWING 24, Fout externe ventilator**

De ventilatorwaarschuwingsfunctie is een extra beveiliging die controleert of de ventilator actief/gemonteerd is. De ventilatorwaarschuwing kan worden uitgeschakeld via Par. 14-53 *Ventilatorbew. (Uitgesch. [0])*.

Voor omvormers met frame D, E en F wordt de geregelde spanning naar de ventilatoren bewaakt.

**Probleem verhelpen:**

- Controleer de ventilatorweerstand.
- Controleer de soft-chargezekeringen.

**WAARSCHUWING 25, Kortsluiting remweerstand**

De remweerstand wordt bewaakt tijdens bedrijf. Als er kortsluiting optreedt, wordt de remfunctie afgeschakeld en wordt de waarschuwing gegeven. De frequentieomvormer functioneert nog wel, zij het zonder de remfunctie. Schakel de frequentieomvormer uit en vervang de remweerstand (zie Par. 2-15 *Remtest*).

**WAARSCHUWING/ALARM 26, Vermogensbegrenzing remweerstand**

Het vermogen dat naar de remweerstand wordt overgebracht, wordt berekend als een percentage, als gemiddelde waarde over de laatste 120 seconden, op basis van de weerstandswaarde van de remweerstand en de tussenkringspanning. De waarschuwing wordt gegeven wanneer het afgegeven remvermogen hoger is dan 90%. Als *Uitsch.* [2] is geselecteerd in Par. 2-13 *Bewaking remvermogen* schakelt de frequentieomvormer uit en wordt een alarm gegeven wanneer het afgegeven remvermogen hoger is dan 100%.

**WAARSCHUWING/ALARM 27, Remchopperfout**

De remtransistor wordt bewaakt tijdens bedrijf en bij kortsluiting wordt de remfunctie afgeschakeld en de waarschuwing weergegeven. De frequentieomvormer blijft nog wel actief, maar door de kortsluiting van de remtransistor gaat veel vermogen naar de remweerstand, ook als deze niet actief is.

Schakel de frequentieomvormer uit en verwijder de remweerstand.

Dit alarm/deze waarschuwing kan zich ook voordoen bij oververhitting van de remweerstand. Klem 104 tot 106 zijn beschikbaar als remweerstand. Zie de sectie Temperatuurschakelaar remweerstand voor informatie over Klixon-ingangen.

**WAARSCHUWING/ALARM 28, Remtest mislukt**

Remweerstandsfout: de remweerstand is niet aangesloten of werkt niet. Controleer Par. 2-15 *Remtest*.

**ALARM 29, Temp. koellich.**

De maximumtemperatuur van het koellichaam is overschreden. De temperatuurfout kan niet gereset worden totdat de temperatuur van het koellichaam is gezakt tot onder een vooraf ingestelde temperatuur voor het koellichaam. Het punt van uitschakelen (trip) en resetten is afhankelijk van het vermogen van de betreffende omvormer.

**Probleem verhelpen:**

- Te hoge omgevingstemperatuur.
- Te lange motorkabel.
- Onvoldoende vrije ruimte boven en onder de omvormer.
- Vuil koellichaam.
- Geen vrije luchtstroming rondom de omvormer.
- Beschadigde ventilator koellichaam.

Voor omvormers met frame D, E en F is dit alarm gebaseerd op de temperatuur die wordt gemeten door de koellichaamsensor die in de IGBT-modules is gemonteerd. Voor omvormers met frame F kan dit alarm ook worden veroorzaakt door de thermische sensor in de gelijkrichtermodule.

**Probleem verhelpen:**

- Controleer de ventilatorweerstand.
- Controleer de soft-chargezekeringen.
- Thermische sensor IGBT.

**ALARM 30, Motorfase U ontbreekt**

Motorfase U tussen frequentieomvormer en motor ontbreekt.

Schakel de frequentieomvormer uit en controleer motorfase U.

**ALARM 31, Motorfase V ontbreekt**

Motorfase V tussen frequentieomvormer en motor ontbreekt.

Schakel de frequentieomvormer uit en controleer motorfase V.

**ALARM 32, Motorfase W ontbreekt**

Motorfase W tussen frequentieomvormer en motor ontbreekt.

Schakel de frequentieomvormer uit en controleer motorfase W.

**ALARM 33, Inrush-fout**

Er zijn te veel inschakelingen geweest gedurende een korte tijd. Laat de eenheid afkoelen tot de bedrijfstemperatuur.

**WAARSCHUWING/ALARM 34, Veldbuscommunicatiefout:**

De veldbus op de communicatieoptiekaart werkt niet.

**WAARSCHUWING/ALARM 35, Buiten frequentiebereik**

Deze waarschuwing is actief als de uitgangsfrequentie de bovengrens (ingesteld in par. 4-53) of ondergrens (ingesteld in par. 4-52) heeft bereikt. Als de frequentieomvormer werkt op basis van een procesregeling met terugkoppeling (par. 1-00) wordt deze waarschuwing weergegeven.

**WAARSCHUWING/ALARM 36, Netstoring**

Deze waarschuwing/dit alarm is alleen actief als de netspanning naar de frequentieomvormer ontbreekt en Par. 14-10 *Netstoring* NIET is ingesteld op Uit. Controleer de zekeringen naar de frequentieomvormer.

**ALARM 38, Interne fout**

Het kan nodig zijn om contact op te nemen met uw Danfoss-leverancier.

Enkele typische alarmmeldingen:

0	Seriële poort kan niet worden geïnitieerd. Ernstige hardwarefout.
256-258	EEPROM-gegevens van de voedingskaart zijn corrupt of te oud
512	EEPROM-gegevens van de stuurkaart zijn corrupt of te oud
513	Communicatietime-out tijdens het lezen van de EEPROM-gegevens
514	Communicatietime-out tijdens het lezen van de EEPROM-gegevens
515	Toepassingsgerelateerde besturing kan de EEPROM-gegevens niet herkennen
516	Kan niet schrijven naar EEPROM omdat er al een schrijfcommando is gegeven
517	Time-out opgetreden voor het schrijfcommando
518	Fout in de EEPROM
519	Ontbrekende of ongeldige barcodegegevens in EEPROM
783	Parameterinstelling buiten min/max begrenzingen
1024-1279	Een CAN-telegram dat moet worden verzonden, kon niet worden verzonden
1281	Time-out voor flashgeheugen van digitale signaalverwerker
1282	Incompatibele softwareversie voor microprocessor vermogenskaart
1283	Incompatibele dataversie voor EEPROM van voedingskaart
1284	Kan softwareversie voor digitale signaalverwerker niet lezen
1299	Optiesoftware in sleuf A is te oud
1300	Optiesoftware in sleuf B is te oud
1301	Optiesoftware in sleuf C0 is te oud
1302	Optiesoftware in sleuf C1 is te oud
1315	Optiesoftware in sleuf A wordt niet ondersteund (niet toegestaan)
1316	Optiesoftware in sleuf B wordt niet ondersteund (niet toegestaan)
1317	Optiesoftware in sleuf C0 wordt niet ondersteund (niet toegestaan)
1318	Optiesoftware in sleuf C1 wordt niet ondersteund (niet toegestaan)
1379	Optie A reageerde niet bij het berekenen van de platformversie
1380	Optie B reageerde niet bij het berekenen van de platformversie
1381	Optie C0 reageerde niet bij het berekenen van de platformversie
1382	Optie C1 reageerde niet bij het berekenen van de platformversie
1536	Er is een uitzondering opgetreden in de toepassingsgerelateerde besturing. Debuginformatie geschreven naar LCP
1792	DSP-watchdog is actief. Debugging van gegevens voedingsgedeelte. Gegevens motorgerelateerde besturing niet juist overgedragen.
2049	Vermogensgegevens opnieuw gestart
2064-2072	H081x: optie in sleuf x is opnieuw gestart
2080-2088	H082x: optie in sleuf x heeft een wacht-met-opstarten-commando gegeven
2096-2104	H083x: optie in sleuf x heeft een legaal wacht-met-opstarten-commando gegeven
2304	Kan geen gegevens lezen van EEPROM voedingskaart
2305	Ontbrekende softwareversie in vermogenseenheid
2314	Ontbrekende vermogenseenheidsdata in vermogenseenheid
2315	Ontbrekende softwareversie in vermogenseenheid
2316	Ontbrekende io-statuspagina in vermogenseenheid
2324	Configuratie van de voedingskaart bleek incorrect bij het inschakelen
2330	Gegevens over het vermogen van de diverse voedingskaarten komen niet overeen
2561	Geen communicatie van DSP naar ATACD
2562	Geen communicatie van ATACD naar DSP (tijdens bedrijf)

2816	Stack-overloop stuurkaartmodule
2817	Langzame taken scheduler
2818	Snelle taken
2819	Parameter-thread
2820	Stack-overloop LCP
2821	Overloop seriële poort
2822	Overloop USB-poort
2836	cflistMempool te klein
3072-5122	Parameterwaarde valt buiten de begrenzingen
5123	Optie in sleuf A: hardware incompatibel met stuurkaarthardware
5124	Optie in sleuf B: hardware incompatibel met stuurkaarthardware
5125	Optie in sleuf C0: hardware incompatibel met stuurkaarthardware
5126	Optie in sleuf C1: hardware incompatibel met stuurkaarthardware
5376-6231	Onvold. geheug

**ALARM 39, Sensor koellich.**

Geen terugkoppeling van de temperatuursensor van het koellichaam.

Het signaal van de thermische sensor van de IGBT is niet beschikbaar op de voedingskaart. Het probleem kan zich bevinden op de voedingskaart, op de poortschakelkaart of de lintkabel tussen de voedingskaart en de poortschakelkaart.

**WAARSCHUWING 40, Overbelasting digitale uitgang klem 27**

Controleer de belasting die is aangesloten op klem 27 of verwijder de aansluiting die kortsluiting veroorzaakt. Controleer Par. 5-00 *Dig. I/O-modus* en Par. 5-01 *Klem 27 modus*.

**WAARSCHUWING 41, Overbelasting digitale uitgang klem 29**

Controleer de belasting die is aangesloten op klem 29 of verwijder de aansluiting die kortsluiting veroorzaakt. Controleer Par. 5-00 *Dig. I/O-modus* en Par. 5-02 *Klem 29 modus*.

**WAARSCHUWING 42, Overbelasting digitale uitgang op X30/6 of X30/7**

Controleer voor X30/6 de belasting die is aangesloten op X30/6 of verwijder de aansluiting die kortsluiting veroorzaakt. Controleer Par. 5-32 *Klem X30/6 dig. uitgang (MCB 101)*.

Controleer voor X30/7 de belasting die is aangesloten op X30/7 of verwijder de aansluiting die kortsluiting veroorzaakt. Controleer Par. 5-33 *Klem X30/7 dig. uitgang (MCB 101)*.

**ALARM 46, Voeding voedingskaart**

De voeding van de voedingskaart valt niet binnen het bereik.

Er zijn drie voedingen die worden gegenereerd door de geschakelde voeding (SMPS – switched mode power supply) op de stuurkaart: 24 V, 5 V, +/- 18 V. Bij gebruik van een 24 V DC-voeding met de optie MCB 107 worden enkel de 24 V- en 5 V-voeding bewaakt. Bij gebruik van driefasenetspanning worden alle drie voedingen bewaakt.

**WAARSCHUWING 47, 24 V-voeding laag**

De 24 V DC wordt gemeten op de stuurkaart. De externe 24 V DC-reservevoeding kan overbelast zijn. Neem in andere gevallen contact op met uw Danfoss-leverancier.

**WAARSCHUWING 48, 1,8 V-voeding laag**

De 1,8 V DC-voeding die op de stuurkaart wordt gebruikt, valt buiten de toegestane begrenzingen. De voeding wordt gemeten op de stuurkaart.

**WAARSCHUWING 49, Snelheidsbegrenzing**

Als de snelheid niet binnen het in par. 4-11 en 4-13 ingestelde bereik valt, geeft de omvormer een waarschuwing weer. Als de snelheid lager is dan de ingestelde begrenzing in Par. 1-86 *Uitsch lg snelh [tpm]* (met uitzondering van starten en stoppen) wordt de omvormer uitgeschakeld.

**ALARM 50, AMA kalibratie mislukt**

Neem contact op met uw Danfoss-leverancier.

**ALARM 51, AMA controleer Unom en Inom**

De instelling van de motorspanning, de motorstroom en het motorvermogen zijn waarschijnlijk fout. Controleer de instellingen.

**ALARM 52, AMA lage Inom**

De motorstroom is te laag. Controleer de instellingen.

**ALARM 53, AMA motor te groot**

De motor is te groot om een AMA te kunnen uitvoeren.

**ALARM 54, AMA motor te klein**

De motor is te klein om een AMA te kunnen uitvoeren.

**ALARM 55, AMA parameter buiten bereik**

De gevonden parameterinstellingen voor de motor vallen buiten het toegestane bereik.

**ALARM 56, AMA onderbroken door gebruiker.**

The AMA is onderbroken door de gebruiker.

**ALARM 57, AMA time-out**

Probeer AMA enkele keren opnieuw te starten, totdat AMA correct wordt uitgevoerd. Wanneer de AMA verschillende keren kort na elkaar wordt uitgevoerd, kan de motor zo warm worden dat de weerstanden Rs en Rr groter worden. In de meeste gevallen is dit echter niet kritiek.

**ALARM 58, AMA interne fout**

Neem contact op met uw Danfoss-leverancier.

**WAARSCHUWING 59, Stroomgrens**

De stroom is hoger dan de waarde in Par. 4-18 *Stroombegr.*

**WAARSCHUWING 60, Externe vergrendeling**

De externe vergrendeling is ingeschakeld. Om terug te keren naar normaal bedrijf moet 24 V DC worden toegepast op de klem die is geprogrammeerd voor Externe vergrendeling. Vervolgens moet er een reset-sigitaal worden gegeven (via seriële communicatie, digitale I/O, of door op [Reset] te drukken).

**WAARSCHUWING 62, Uitgangsfrequentie op maximumbegrenzing**

De uitgangsfrequentie is hoger dan de ingestelde waarde in Par. 4-19 *Max. uitgangsfreq.*

**WAARSCHUWING 64, Spanningslimiet**

De combinatie van belasting en snelheid vereisen een motorspanning die hoger is dan de feitelijke DC-tussenkringspanning.

**WAARSCHUWING/ALARM/TRIP 65, Overtemperatuur stuurkaart**

Overtemperatuur stuurkaart: De uitschakeltemperatuur voor de stuurkaart is 80 °C.

**WAARSCHUWING 66, Temperatuur koellichaam laag**

Deze waarschuwing is gebaseerd op de temperatuursensor in de IGBT-module.

**Probleem verhelpen:**

Wanneer de gemeten temperatuur van het koellichaam 0 °C is, zou dit kunnen betekenen dat de temperatuursensor defect is. Daarom wordt de ventilatorsnelheid tot het maximum verhoogd. Wanneer de sensordraad tussen de IGBT en de poortschakelkaart wordt ontkoppeld, wordt deze waarschuwing gegenereerd. Controleer tevens de thermische sensor van de IGBT.

**ALARM 67, Configuratie optiemodule is gewijzigd**

Een of meer opties zijn toegevoegd of verwijderd sinds de laatste uitschakeling.

**ALARM 68, Veilige stop ingeschakeld**

De veilige stop is geactiveerd. Om terug te keren naar normaal bedrijf moet 24 V DC op klem 37 worden toegepast en moet vervolgens een Reset-sigitaal worden verstuurd (via bus, digitale I/O, of door op [Reset] te drukken). Zie Par. .

**ALARM 69, Overtemperatuur voedingskaart**

De temperatuursensor op de voedingskaart is te warm of te koud.

**Probleem verhelpen:**

Controleer de werking van de deurventilatoren.

Controleer of de filters voor de deurventilatoren niet geblokkeerd zijn.

Controleer of de doorvoerplaat op de juiste wijze is gemonteerd op IP 21 en IP 54 (NEMA 1 en NEMA 12) omvormers.

**ALARM 70, ongeldige FC-configuratie**

De huidige combinatie van stuurkaart en voedingskaart is niet toegestaan.

**ALARM 72, Gevaarlijke storing**

Veilige stop met blokkering. Onverwachte signaalniveaus op Veilige stop en digitale ingang van de PTC-thermistorkaart MCB 112.

**WAARSCHUWING 73, Autorestart Veilige stop**

Veilig gestopt. Let op: wanneer een automatische herstart is ingeschakeld, kan de motor starten zodra de fout is opgeheven.

**WAARSCHUWING 76, Setup vermogensseenheid**

Het aantal vereiste vermogensseenheden komt niet overeen met het gedetecteerde aantal actieve vermogensseenheden.

**Probleem verhelpen:**

Bij het vervangen van een F-framesmodule treedt dit probleem op wanneer de vermogensspecifieke gegevens in de voedingskaart van de module niet overeenkomen met die van de rest van de omvormer. Ga in dit geval na of het reserveonderdeel en de bijbehorende voedingskaart het juiste onderdeelnummer hebben.

**WAARSCHUWING 77, Modus laag vermogen**

Deze waarschuwing geeft aan dat de omvormer met laag vermogen werkt (d.w.z. met minder dan het aantal toegestane invertersecties). Deze waarschuwing wordt gegenereerd bij het uit- en weer inschakelen wanneer de omvormer is ingesteld om te werken met minder inverters; de omvormer blijft werken.

**ALARM 79, Ongeldige configuratie vermogensdeel**

De schalingskaart heeft een onjuist onderdeelnummer of is niet geïnstalleerd. Ook de MK102-connector op de voedingskaart kon niet worden geïnstalleerd.

**ALARM 80, Omvormer ingesteld op standaardwaarden**

De parameters zijn ingesteld op de standaardwaarden na een handmatige reset.

**ALARM 91, Analoge ingang 54 verkeerd ingesteld**

Schakelaar S202 moet zijn ingesteld op de stand UIT (spanningsingang) wanneer een KTY-sensor is aangesloten op analoge ingangsklem 54.

**ALARM 92, Geen flow**

Voor het systeem is een situatie zonder belasting gedetecteerd. Zie parametergroep 22-2.

**ALARM 93, Droge pomp**

Een situatie zonder flow en een hoge snelheid geven aan de pomp is drooggelopen. Zie parametergroep 22-2.

**ALARM 94, Einde curve**

De terugkoppeling blijft onder het instelpunt, wat kan wijzen op lekkage in het leidingsysteem. Zie parametergroep 22-5.

**ALARM 95, Band defect**

Het koppel is lager dan de ingestelde waarde voor het koppel bij geen belasting, wat wijst op een defecte band. Zie parametergroep 22-6.

**ALARM 96, Start vertraagd**

Het starten van de motor is vertraagd omdat de beveiliging tegen een korte cyclus actief is. Zie parametergroep 22-7.

**WAARSCHUWING 97, Stop vertraagd**

Het stoppen van de motor is vertraagd omdat de beveiliging tegen een korte cyclus actief is. Zie parametergroep 22-7.

**WAARSCHUWING 98, Klokfout**

Klokfout. De tijd is niet ingesteld of de backupoptie (indien gemonteerd) werkt niet. Zie parametergroep 0-7.

**WAARSCHUWING 201, Brandmodus was actief:**

Brandmodus is actief geweest.

**WAARSCHUWING 202, Brandmoduslimiet overschreden**

Tijdens de Brandmodus zijn een of meer alarmen onderdrukt die de garantie doen vervallen.

**WAARSCHUWING 203, Motor ontbreekt**

Er is een onderbelastingssituatie gedetecteerd in een toepassing met meerdere motoren; dit kan bijvoorbeeld worden veroorzaakt door een ontbrekende motor.

**WAARSCHUWING 204, Rotor geblokk**

Er is een overbelastingssituatie gedetecteerd in een toepassing met meerdere motoren; dit kan bijvoorbeeld worden veroorzaakt door een geblokkeerde rotor.

**ALARM 243, Rem-IGBT**

Dit alarm is enkel van toepassing op omvormers met frame F. Vergelijkbaar met Alarm 27. De rapportwaarde in de alarmlog geeft aan welke vermogensmodule het alarm heeft veroorzaakt:

- 1 = meest linkse invertermodule.
- 2 = middelste invertermodule in F2 of F4 omvormer.
- 2 = rechter invertermodule in F1 of F3 omvormer.
- 3 = rechter invertermodule in F2 of F4 omvormer.
- 5 = gelijkrichtermodule.

**ALARM 244, Temperatuur koellichaam**

Dit alarm is enkel van toepassing op omvormers met frame F. Vergelijkbaar met Alarm 29. De rapportwaarde in de alarmlog geeft aan welke vermogensmodule het alarm heeft veroorzaakt:

- 1 = meest linkse invertermodule.
- 2 = middelste invertermodule in F2 of F4 omvormer.
- 2 = rechter invertermodule in F1 of F3 omvormer.
- 3 = rechter invertermodule in F2 of F4 omvormer.
- 5 = gelijkrichtermodule.

**ALARM 245, Sensor koellichaam**

Dit alarm is enkel van toepassing op omvormers met frame F. Vergelijkbaar met Alarm 39. De rapportwaarde in de alarmlog geeft aan welke vermogensmodule het alarm heeft veroorzaakt:

- 1 = meest linkse invertermodule.
- 2 = middelste invertermodule in F2 of F4 omvormer.
- 2 = rechter invertermodule in F1 of F3 omvormer.
- 3 = rechter invertermodule in F2 of F4 omvormer.
- 5 = gelijkrichtermodule.

**ALARM 246, Voeding voedingskaart**

Dit alarm is enkel van toepassing op omvormers met frame F. Vergelijkbaar met Alarm 46. De rapportwaarde in de alarmlog geeft aan welke vermogensmodule het alarm heeft veroorzaakt:

- 1 = meest linkse invertermodule.
- 2 = middelste invertermodule in F2 of F4 omvormer.
- 2 = rechter invertermodule in F1 of F3 omvormer.
- 3 = rechter invertermodule in F2 of F4 omvormer.
- 5 = gelijkrichtermodule.



**ALARM 247, Overtemperatuur voedingskaart**

Dit alarm is enkel van toepassing op omvormers met frame F. Vergelijkbaar met Alarm 69. De rapportwaarde in de alarmlog geeft aan welke vermogensmodule het alarm heeft veroorzaakt:

- 1 = meest linkse invertermodule.
- 2 = middelste invertermodule in F2 of F4 omvormer.
- 2 = rechter invertermodule in F1 of F3 omvormer.
- 3 = rechter invertermodule in F2 of F4 omvormer.
- 5 = gelijkrichtermodule.

**ALARM 248, Ongeldige configuratie vermogensdeel**

Dit alarm is enkel van toepassing op omvormers met frame F. Vergelijkbaar met Alarm 79. De rapportwaarde in de alarmlog geeft aan welke vermogensmodule het alarm heeft veroorzaakt:

- 1 = meest linkse invertermodule.
- 2 = middelste invertermodule in F2 of F4 omvormer.
- 2 = rechter invertermodule in F1 of F3 omvormer.
- 3 = rechter invertermodule in F2 of F4 omvormer.
- 5 = gelijkrichtermodule.

**ALARM 250, Nieuw reserveonderdeel**

Het vermogen of de voeding van de schakelmodus is verwisseld. De typecode voor de frequentieomvormer moet worden hersteld in EEPROM. Selecteer de juiste typecode in Par. 14-23 *Instelling typecode* op basis van het label op het toestel. Vergeet niet om 'In EEPROM opslaan' te selecteren om de procedure te voltooien.

**ALARM 251, Nieuwe typecode**

De frequentieomvormer heeft een nieuwe typecode gekregen.

## 8.2 Akoestische ruis of trillingen

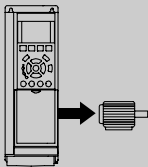
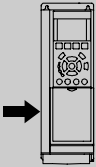
Wanneer de motor of de door de motor aangedreven apparatuur – zoals een ventilatorblad – bij bepaalde frequenties ruis of trillingen veroorzaakt, kunt u het volgende proberen:

- Snelh.-bypass, parametergroep 4-6\*
- Overmodulatie, Par. 14-03 *Overmodulatie* ingesteld op *Uit*
- Schakelpatroon en -frequentie, parametergroep 14-0\*
- Resonantiedemping, Par. 1-64 *Resonantiedemping*



## 9 Specificaties

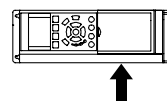
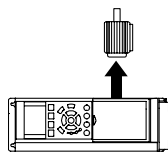
### 9.1 Algemene specificaties

<b>Netvoeding 200-240 V AC – normale overbelasting 110% gedurende 1 minuut</b>						
Frequentieomvormer	P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P3K7	
Typisch asvermogen [kW]	1,1	1,5	2,2	3	3,7	
IP 20/Chassis						
(A2+A3 kunnen met behulp van een conversieset worden geconverteerd naar IP 21 (zie ook de secties <i>Mechanische installatie</i> in de bedieningshandleiding en <i>IP 21/Type 1-behuizingsset</i> in de Design Guide)).	A2	A2	A2	A3	A3	
IP 55/NEMA 12	A5	A5	A5	A5	A5	
IP 66/NEMA 12	A5	A5	A5	A5	A5	
Typisch asvermogen [pk] bij 208 V	1,5	2,0	2,9	4,0	4,9	
<b>Uitgangsstroom</b>						
	Continu (3 x 200-240 V) [A]	6,6	7,5	10,6	12,5	16,7
	Intermitterend (3 x 200-240 V) [A]	7,3	8,3	11,7	13,8	18,4
	Continu kVA (208 V AC) [kVA]	2,38	2,70	3,82	4,50	6,00
	Max. kabelgrootte: (net, motor, rem) [mm <sup>2</sup> /AWG] <sup>2)</sup>			4/10		
<b>Max. ingangsstroom</b>						
	Continu (3 x 200-240 V) [A]	5,9	6,8	9,5	11,3	15,0
	Intermitterend (3 x 200-240 V) [A]	6,5	7,5	10,5	12,4	16,5
	Max. voorzekeringen <sup>1)</sup> [A]	20	20	20	32	32
	Omgeving					
	Geschat vermogensverlies bij nominale max. belasting [W] <sup>4)</sup>	63	82	116	155	185
	Gewicht behuizing IP 20 [kg]	4,9	4,9	4,9	6,6	6,6
	Gewicht behuizing IP 21 [kg]	5,5	5,5	5,5	7,5	7,5
	Gewicht behuizing IP 55 [kg]	13,5	13,5	13,5	13,5	13,5
Gewicht behuizing IP 66 [kg]	13,5	13,5	13,5	13,5	13,5	
Rendement <sup>3)</sup>	0,96	0,96	0,96	0,96	0,96	

Tabel 9.1: Netvoeding 200-240 V AC

**Netvoeding 3 x 200-240 V AC – normale overbelasting 110% gedurende 1 minuut**

		B3			B4			C3			C4		
IP 20/Chassis		B1	B1	B1	B2	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2	
(B3+4 en C3+4 kunnen met behulp van een conversieset worden geconverteerd naar IP 21 (zie ook de secties <i>Mechanische installatie</i> in de bedieningshandleiding en <i>IP 21/Type 1-behuizingset</i> in de Design Guide)).													
IP 21/NEVA 1		B1	B1	B1	B2	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2	
IP 55/NEVA 12		B1	B1	B1	B2	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2	
IP 66/NEVA 12		B1	B1	B1	B2	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2	
Frequentieomvormer		P5K5	P7K5	P11K	P15K	P18K	P22K	P30K	P37K	P45K	P53K	P61K	
Typisch asvermogen [kW]		5,5	7,5	11	15	18,5	22	30	37	45	53	61	
Typisch asvermogen [pk] bij 208 V		7,5	10	15	20	25	30	40	50	60	70	80	
<b>Uitgangsstroom</b>													
Continu (3 x 200-240 V) [A]		24,2	30,8	46,2	59,4	74,8	88,0	115	143	170	200	230	
Intermitterend (3 x 200-240 V) [A]		26,6	33,9	50,8	65,3	82,3	96,8	127	157	187	220	250	
Continu kVA (208 V AC) [kVA]		8,7	11,1	16,6	21,4	26,9	31,7	41,4	51,5	61,2	72,6	84,0	
Max. kabelgrootte: (net, motor, rem) [mm <sup>2</sup> /AWG] <sup>2)</sup>		10/7	16/6	35/2	35/2	35/2	50/1/0 (B4=35/2)	95/4/0	120/250 MCM	185/ kcmil350	240/100 MCM	300/100 MCM	
Inclusief werkschakelaar:													
<b>Max. ingangsstroom</b>													
Continu (3 x 200-240 V) [A]		22,0	28,0	42,0	54,0	68,0	80,0	104,0	130,0	154,0	180,0	210,0	
Intermitterend (3 x 200-240 V) [A]		24,2	30,8	46,2	59,4	74,8	88,0	114,0	143,0	169,0	200,0	230,0	
Max. voorzekerings <sup>1)</sup> [A]		63	63	63	80	125	125	160	200	250	300	350	
Omgeving:													
Geschat vermogensverlies bij nominale max. belasting [W] <sup>4)</sup>		269	310	447	602	737	845	1140	1353	1636	1950	2263	
Gewicht behuizing IP 20 [kg]		12	12	12	23,5	23,5	35	35	50	50	65	65	
Gewicht behuizing IP 21 [kg]		23	23	23	27	27	45	45	65	65	85	85	
Gewicht behuizing IP 55 [kg]		23	23	23	27	27	45	45	65	65	85	85	
Gewicht behuizing IP 66 [kg]		23	23	23	27	27	45	45	65	65	85	85	
Rendement <sup>3)</sup>		0,96	0,96	0,96	0,96	0,96	0,97	0,97	0,97	0,97	0,97	0,97	



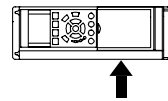
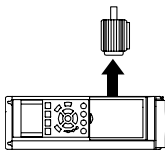
Tabel 9.2: Netvoeding 3 x 200-240 V AC

<b>Netvoeding 3 x 380-480 V AC – normale overbelasting 110% gedurende 1 minuut</b>										
Frequentieomvormer	P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P4K0	P5K5	P7K5			
Typisch asvermogen [kW]	1,1	1,5	2,2	3	4	5,5	7,5			
Typisch asvermogen [pk] bij 460 V	1,5	2,0	2,9	4,0	5,0	7,5	10			
IP 20/Chassis	A2	A2	A2	A2	A2	A3	A3			
(A2+A3 kunnen met behulp van een conversieset worden geconverteerd naar IP 21 (zie ook de secties <i>Mechanische installatie</i> in de bedieningshandleiding en <i>IP 21/Type 1-behuizingset</i> in de Design Guide)).										
IP 55/NEMA 12	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5			
IP 66/NEMA 12	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5			
<b>Uitgangsstroom</b>										
Continu (3 x 380-440 V) [A]	3	4,1	5,6	7,2	10	13	16			
Intermitterend (3 x 380-440 V) [A]	3,3	4,5	6,2	7,9	11	14,3	17,6			
Continu (3 x 441-480 V) [A]	2,7	3,4	4,8	6,3	8,2	11	14,5			
Intermitterend (3 x 441-480 V) [A]	3,0	3,7	5,3	6,9	9,0	12,1	15,4			
Continu kVA (400 V AC) [kVA]	2,1	2,8	3,9	5,0	6,9	9,0	11,0			
Continu kVA (460 V AC) [kVA]	2,4	2,7	3,8	5,0	6,5	8,8	11,6			
Max. kabelgrootte: (net, motor, rem) [mm <sup>2</sup> /AWG] <sup>2</sup>	4/10									
<b>Max. ingangsstroom</b>										
Continu (3 x 380-440 V) [A]	2,7	3,7	5,0	6,5	9,0	11,7	14,4			
Intermitterend (3 x 380-440 V) [A]	3,0	4,1	5,5	7,2	9,9	12,9	15,8			
Continu (3 x 441-480 V) [A]	2,7	3,1	4,3	5,7	7,4	9,9	13,0			
Intermitterend (3 x 441-480 V) [A]	3,0	3,4	4,7	6,3	8,1	10,9	14,3			
Max. voorzekerings <sup>1</sup> [A]	10	10	20	20	20	32	32			
Omgeving										
Geschat vermogensverlies bij nominale max. belasting [W] <sup>4</sup>	58	62	88	116	124	187	255			
Gewicht behuizing IP 20 [kg]	4,8	4,9	4,9	4,9	4,9	6,6	6,6			
Gewicht behuizing IP 21 [kg]										
Gewicht behuizing IP 55 [kg]	13,5	13,5	13,5	13,5	13,5	14,2	14,2			
Gewicht behuizing IP 66 [kg]	13,5	13,5	13,5	13,5	13,5	14,2	14,2			
Rendement <sup>3</sup>	0,96	0,97	0,97	0,97	0,97	0,97	0,97			

Tabel 9.3: Netvoeding 3 x 380-480 V AC

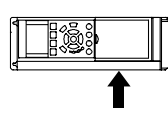
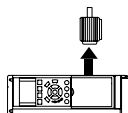
**Netvoeding 3 x 380-480 V AC – normale overbelasting 110% gedurende 1 minuut**

Frequentieomvormer	P11K	P15K	P18K	P22K	P30K	P37K	P45K	P55K	P75K	P90K
Typisch asvermogen [kW]	11	15	18,5	22	30	37	45	55	75	90
Typisch asvermogen [pk] bij 460 V	15	20	25	30	40	50	60	75	100	125
IP 20/Chassis	B3	B3	B3	B4	B4	B4	C3	C3	C4	C4
(B3+4 en C3+4 mogen worden omgezet naar IP 21 met behulp van een con-versieset (neem hiervoor contact op met Danfoss))										
IP 21/NEMA 1	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2
IP 55/NEMA 12	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2
IP 66/NEMA 12	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2
<b>Uitgangsstroom</b>										
Continu (3 x 380-439 V) [A]	24	32	37,5	44	61	73	90	106	147	177
Intermitterend (3 x 380-439 V) [A]	26,4	35,2	41,3	48,4	67,1	80,3	99	117	162	195
Continu (3 x 440-480 V) [A]	21	27	34	40	52	65	80	105	130	160
Intermitterend (3 x 440-480 V) [A]	23,1	29,7	37,4	44	61,6	71,5	88	116	143	176
Continu kVA (400 V AC) [kVA]	16,6	22,2	26	30,5	42,3	50,6	62,4	73,4	102	123
Continu kVA (460 V AC) [kVA]	16,7	21,5	27,1	31,9	41,4	51,8	63,7	83,7	104	128
Max. kabelgrootte: (net, motor, rem) [mm <sup>2</sup> / AWG] <sup>2</sup>	10/7			35/2			50/1,0 (B4=35/2)		95/ 4/0	120/ MCM250 185/ kcmil350
Inclusief werkschakelaar:			16/6			35/2		35/2	70/3/0	
<b>Max. ingangsstroom</b>										
Continu (3 x 380-439 V) [A]	22	29	34	40	55	66	82	96	133	161
Intermitterend (3 x 380-439 V) [A]	24,2	31,9	37,4	44	60,5	72,6	90,2	106	146	177
Continu (3 x 440-480 V) [A]	19	25	31	36	47	59	73	95	118	145
Intermitterend (3 x 440-480 V) [A]	20,9	27,5	34,1	39,6	51,7	64,9	80,3	105	130	160
Max. voorzekerings <sup>1</sup> [A]	63	63	63	63	80	100	125	160	250	250
Omgiving										
Geschat vermogensverlies bij nominale max. belasting [W] <sup>(*)</sup>	278	392	465	525	698	739	843	1083	1384	1474
Gewicht behuizing IP 20 [kg]	12	12	12	23,5	23,5	23,5	35	35	50	50
Gewicht behuizing IP 21 [kg]	23	23	23	27	27	45	45	45	65	65
Gewicht behuizing IP 55 [kg]	23	23	23	27	27	45	45	45	65	65
Gewicht behuizing IP 66 [kg]	23	23	23	27	27	45	45	45	65	65
Rendement <sup>(3)</sup>	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,99



Tabel 9.4: Netvoeding 3 x 380-480 V AC

<b>Netvoeding 3 x 525-600 V AC – normale overbelasting 110% gedurende 1 minuut</b>																			
<b>Grootte:</b>	P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P3K7	P4K0	P5K5	P7K5	P11K	P15K	P18K	P22K	P30K	P37K	P45K	P55K	P75K	P90K	
Typisch asvermogen [kW]	1,1	1,5	2,2	3	3,7	4	5,5	7,5	11	15	18,5	22	30	37	45	55	75	90	
IP 20/Chassis	A3	A3	A3	A3	A2	A3	A3	A3	B3	B3	B3	B4	B4	B4	C3	C3	C4	C4	
IP 21/NEMA 1	A3	A3	A3	A3	A2	A3	A3	A3	B1	B1	B1	B2	B2	B2	C1	C1	C1	C2	
IP 55/NEMA 12	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	B1	B1	B1	B2	B2	B2	C1	C1	C1	C2	
IP 66/NEMA 12	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	B1	B1	B1	B2	B2	B2	C1	C1	C1	C2	
<b>Uitgangsstrom</b>																			
Continu (3 x 525-550 V) [A]	2,6	2,9	4,1	5,2	-	6,4	9,5	11,5	19	23	28	36	43	54	65	87	105	137	
Intermitterend (3 x 525-550 V) [A]	2,9	3,2	4,5	5,7	-	7,0	10,5	12,7	21	25	31	40	47	59	72	96	116	151	
Continu (3 x 525-600 V) [A]	2,4	2,7	3,9	4,9	-	6,1	9,0	11,0	18	22	27	34	41	52	62	83	100	131	
Intermitterend (3 x 525-600 V) [A]	2,6	3,0	4,3	5,4	-	6,7	9,9	12,1	20	24	30	37	45	57	68	91	110	144	
Continu KVA (525 V AC) [kVA]	2,5	2,8	3,9	5,0	-	6,1	9,0	11,0	18,1	21,9	26,7	34,3	41	51,4	61,9	82,9	100	130,5	
Continu KVA (575 V AC) [kVA]	2,4	2,7	3,9	4,9	-	6,1	9,0	11,0	17,9	21,9	26,9	33,9	40,8	51,8	61,7	82,7	99,6	130,5	
Max. kabelgrootte IP 21/55/66 (net, motor, rem) [mm <sup>2</sup> ]/[AWG] <sup>2)</sup>					4/10														
Max. kabelgrootte IP 20 (net, motor, rem) [mm <sup>2</sup> ]/[AWG] <sup>2)</sup>					4/10														
Inclusief werkschakelaar:					4/10														
<b>Max. ingangsstrom</b>																			
Continu (3 x 525-600 V) [A]	2,4	2,7	4,1	5,2	-	5,8	8,6	10,4	17,2	20,9	25,4	32,7	39	49	59	78,9	95,3	124,3	
Intermitterend (3 x 525-600 V) [A]	2,7	3,0	4,5	5,7	-	6,4	9,5	11,5	19	23	28	36	43	54	65	87	105	137	
Max. voorzekerings <sup>1)</sup> [A]	10	10	20	20	-	20	32	32	63	63	63	63	80	100	125	160	250	250	
Omgeving:																			
Geschat vermogensverlies bij nominale max. belasting [W] <sup>4)</sup>	50	65	92	122	-	145	195	261	300	400	475	525	700	750	850	1100	1400	1500	
Gewicht behuizing IP 20 [kg]	6,5	6,5	6,5	6,5	-	6,5	6,6	6,6	12	12	12	23,5	23,5	23,5	35	35	50	50	
Gewicht behuizing IP 21/55 [kg]	13,5	13,5	13,5	13,5	13,5	13,5	14,2	14,2	23	23	23	27	27	27	45	45	65	65	
Rendement <sup>4)</sup>	0,97	0,97	0,97	0,97	-	0,97	0,97	0,97	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	



Tabel 9.5: 5) Met rem en loadsharing 95/4/0

## Netvoeding (L1, L2, L3):

Netspanning	200-240 V ±10%, 380-480 V ±10%, 525-690 V ±10%
<i>Netspanning laag/netstoring:</i>	
<i>Tijdens een uitval van de netvoeding blijft de frequentieomvormer in bedrijf totdat de tussenkringspanning daalt tot onder het minimale stopniveau. Dit ligt gewoonlijk 15% onder de minimale nominale netspanning van de frequentieomvormer. Bij een netspanning van meer dan 10% onder de minimale nominale netspanning van de frequentieomvormer zijn inschakeling en een volledig koppel waarschijnlijk niet mogelijk.</i>	
Netfrequentie	50/60 Hz ±5%
Max. tijdelijke onbalans tussen netfasen	3,0% van de nominale netspanning
Werkelijke arbeidsfactor ( )	≥ 0,9 nominaal bij nominale belasting
Verschuivingsfactor (cos) dicht bij eenheid	(> 0,98)
Schakelen aan voedingsingang L1, L2, L3 (inschakelingen) ≤ behuizing type A	maximaal twee keer/min
Schakelen aan voedingsingang L1, L2, L3 (inschakelingen) ≥ behuizing type B, C	maximaal een keer/min
Schakelen aan voedingsingang L1, L2, L3 (inschakelingen) ≥ behuizing type D, E, F	maximaal een keer/2 min
Omgeving volgens EN 60664-1	overspanningscategorie III/verontreinigingsgraad 2

*Het apparaat is geschikt voor gebruik in een circuit dat maximaal 100.000 Arms symmetrisch en 480/600 V kan leveren.*

## Uitgangsvermogen van de motor (U, V, W):

Uitgangsspanning	0-100% van de netspanning
Uitgangsfrequentie	0-1000 Hz*
Schakelen aan de uitgang	Onbeperkt
Aan- en uitlooptijden	1-3600 s

\* Afhankelijk van motorvermogen

## Koppelkarakteristieken:

Startkoppel (constant koppel)	maximaal 110% gedurende 1 min.*
Startkoppel	maximaal 135% gedurende maximaal 0,5 s*
Overbelastingskoppel (constant koppel)	maximaal 110% gedurende 1 min.*

\*Percentage heeft betrekking op het nominale koppel van de frequentieomvormer.

## Kabellengte en dwarsdoorsnede:

Max. lengte motorkabel, afgeschermd/gewapend	VLT HVAC Drive: 150 m
Max. lengte motorkabel, niet-afgeschermd/niet-gewapend	VLT HVAC Drive: 300 m
Maximale kabeldoorsnede voor motor, net, loadsharing en rem*	
Maximale kabeldoorsnede voor stuurklemmen, stijve kabel	1,5 mm <sup>2</sup> /16 AWG (2 x 0,75 mm <sup>2</sup> )
Maximale kabeldoorsnede voor stuurklemmen, buigzame kabel	1 mm <sup>2</sup> /18 AWG
Maximale kabeldoorsnede voor stuurklemmen, kabel met ingesloten geleider	0,5 mm <sup>2</sup> /20 AWG
Minimale kabeldoorsnede naar stuurklemmen	0,25 mm <sup>2</sup>

\* Zie Netvoedingstabellen voor meer informatie!

## Digitale ingangen:

Programmeerbare digitale ingangen	4 (6)
Klemnummer	18, 19, 27 <sup>1)</sup> , 29 <sup>1)</sup> , 32, 33,
Logica	PNP of NPN
Spanningsniveau	0-24 V DC
Spanningsniveau, logisch '0' PNP	< 5 V DC
Spanningsniveau, logisch '1' PNP	> 10 V DC
Spanningsniveau, logisch '0' NPN	> 19 V DC
Spanningsniveau, logisch '1' NPN	< 14 V DC
Maximale spanning op ingang	28 V DC
Ingangsweerstand, R <sub>i</sub>	ongeveer 4 kΩ

*Alle digitale ingangen zijn galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV) en andere hoogspanningsklemmen.*

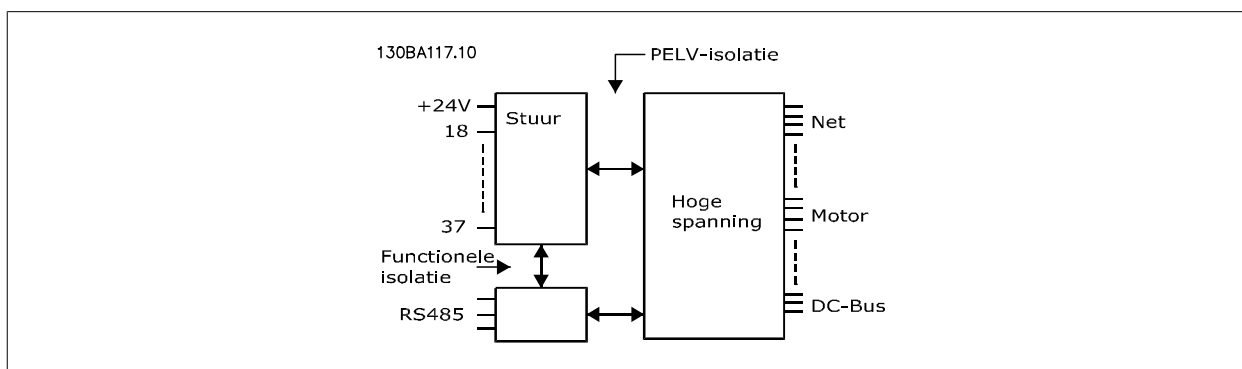
*1) De klemmen 27 en 29 kunnen ook worden geprogrammeerd als uitgang.*



Analoge ingangen:

Aantal analoge ingangen	2
Klemnummer	53, 54
Modi	Spanning of stroom
Modusselectie	Schakelaar S201 en schakelaar S202
Spanningsmodus	Schakelaar S201/schakelaar S202 = UIT (U)
Spanningsniveau	0 tot +10 V (schaalbaar)
Ingangsweerstand, R <sub>i</sub>	ongeveer 10 kΩ
Max. spanning	± 20 V
Stroommodus	Schakelaar S201/schakelaar S202 = AAN (I)
Stroomniveau	0/4 tot 20 mA (schaalbaar)
Ingangsweerstand, R <sub>i</sub>	ongeveer 200 Ω
Max. stroom	30 mA
Resolutie voor analoge ingangen	10 bit (+ teken)
Nauwkeurigheid van analoge ingangen	Max. fout 0,5% van volledige schaal
Bandbreedte	200 Hz

*De analoge ingangen zijn galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV) en andere hoogspanningsklemmen.*



Pulsingangen:

Programmeerbare pulsingangen	2
Klemnummer puls	29, 33
Max. frequentie op klem 29, 33	110 kHz (push-pull)
Max. frequentie op klem 29, 33	5 kHz (open collector)
Min. frequentie op klem 29, 33	4 Hz
Spanningsniveau	zie het gedeelte over Digitale ingang
Maximale spanning op ingang	28 V DC
Ingangsweerstand, R <sub>i</sub>	ongeveer 4 kΩ
Nauwkeurigheid van pulsingang (0,1-1 kHz)	Max. fout 0,1% van volledige schaal

Analoge uitgang:

Aantal programmeerbare analoge uitgangen	1
Klemnummer	42
Stroombereik bij analoge uitgang	0/4 - 20 mA
Max. weerstandsbelasting op frame bij analoge uitgang	500 Ω
Nauwkeurigheid bij analoge uitgang	Max. fout: 0,8% van volledige schaal
Resolutie op analoge uitgang	8 bit

*De analoge uitgang is galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV) en andere hoogspanningsklemmen.*

Stuurkaart, RS 485 seriële communicatie:

Klemnummer	68 (P,TX+, RX+), 69 (N,TX-, RX-)
Klemnummer 61	Gemeenschappelijk voor klem 68 en 69

*Het RS 485 seriële-communicatiecircuit is functioneel gescheiden van andere centrale circuits en galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV).*

## Digitale uitgang:

Programmeerbare digitale/pulsuitgangen	2
Klemnummer	27, 29 <sup>1)</sup>
Spanningsniveau bij digitale/frequentie-uitgang	0-24 V
Max. uitgangsstroom (sink of source)	40 mA
Max. belasting bij frequentie-uitgang	1 kΩ
Max. capacatieve belasting bij frequentie-uitgang	10 nF
Min. uitgangsfrequentie bij frequentie-uitgang	0 Hz
Max. uitgangsfrequentie bij frequentie-uitgang	32 kHz
Nauwkeurigheid van frequentie-uitgang	Max. fout: 0,1% van volledige schaal
Resolutie van frequentie-uitgangen	12 bit

1) De klemmen 27 en 29 kunnen ook worden geprogrammeerd als ingangen.

De digitale uitgang is galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV) en andere hoogspanningsklemmen.

## Stuurkaart, 24 V DC-uitgang:

Klemnummer	12, 13
Max. belasting	200 mA

De 24 V DC-voeding is galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV), maar heeft hetzelfde potentiaal als de analoge en digitale in- en uitgangen.

## Relaisuitgangen:

Programmeerbare relaisuitgangen	2
<b>Relais 01 klemnummer</b>	1-3 (verbreek), 1-2 (maak)
Max. klembelasting (AC-1) <sup>1)</sup> op 1-3 (NC), 1-2 (NO) (resistieve belasting)	240 V AC, 2 A
Max. klembelasting (AC-15) <sup>1)</sup> (inductieve belasting bij $\cos\phi$ 0,4)	240 V AC, 0,2 A
Max. klembelasting (DC-1) <sup>1)</sup> op 1-2 (NO), 1-3 (NC) (resistieve belasting)	60 V DC, 1 A
Max. klembelasting (DC-13) <sup>1)</sup> (inductieve belasting)	24 V DC, 0,1 A
<b>Relais 02 klemnummer</b>	4-6 (verbreek), 4-5 (maak)
Max. klembelasting (AC-1) <sup>1)</sup> op 4-5 (NO) (resistieve belasting) <sup>2)3)</sup>	400 V AC, 2 A
Max. klembelasting (AC-15) <sup>1)</sup> op 4-5 (NO) (inductieve belasting bij $\cos\phi$ 0,4)	240 V AC, 0,2 A
Max. klembelasting (DC-1) <sup>1)</sup> op 4-5 (NO) (resistieve belasting)	80 V DC, 2 A
Max. klembelasting (DC-13) <sup>1)</sup> op 4-5 (NO) (inductieve belasting)	24 V DC, 0,1 A
Max. klembelasting (AC-1) <sup>1)</sup> op 4-6 (NC) (resistieve belasting)	240 V AC, 2 A
Max. klembelasting (AC-15) <sup>1)</sup> op 4-6 (NC) (inductieve belasting bij $\cos\phi$ 0,4)	240 V AC, 0,2 A
Max. klembelasting (DC-1) <sup>1)</sup> op 4-6 (NC) (resistieve belasting)	50 V DC, 2 A
Max. klembelasting (DC-13) <sup>1)</sup> op 4-6 (NC) (inductieve belasting)	24 V DC, 0,1 A
Min. klembelasting op 1-3 (NC), 1-2 (NO), 4-6 (NC), 4-5 (NO)	24 V DC 10 mA, 24 V AC 20 mA
Omgeving volgens EN 60664-1	overspanningscategorie III/verontreinigingsgraad 2

1) IEC 60947 deel 4 en 5

De relaiscontacten zijn galvanisch gescheiden van de rest van het circuit door middel van versterkte isolatie (PELV).

2) Overspanningscategorie II

3) UL-toepassingen 300 V AC 2 A

## Stuurkaart, 10 V DC-uitgang:

Klemnummer	50
Uitgangsspanning	10,5 V ± 0,5 V
Max. belasting	25 mA

De 10 V DC-voeding is galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV) en andere hoogspanningsklemmen.

## Stuurkarakteristieken:

Resolutie van uitgangsfrequentie bij 0-1000 Hz	: ± 0,003 Hz
Systeemresponstijd (klem 18, 19, 27, 29, 32, 33)	: ≤ 2 ms
Bereik snelheidsregeling (zonder terugkoppeling)	1:100 van synchrone snelheid
Nauwkeurigheid van snelheid (zonder terugkoppeling)	30-4000 tpm: max. fout ±8 tpm

Alle stuurkarakteristieken zijn gebaseerd op een 4-polige asynchrone motor

## Omgeving:

Behuizing A	IP 20/Chassis, IP 21 set/Type 1, IP 55/Type 12, IP 66/Type 12
Behuizing B1/B2	IP 21/Type 1, IP 55/Type 12, IP 66/12
Behuizing B3/B4	IP 20/Chassis
Behuizing C1/C2	IP 21/Type 1, IP 55/Type 12, IP 66/12
Behuizing C3/C4	IP 20/Chassis
Behuizing D1/D2/E1	IP 21/Type 1, IP 54/Type 12
Behuizing D3/D4/E2	IP 00/Chassis
Behuizing F1/F3	IP 21, 54/Type 1, 12
Behuizing F2/F4	IP 21, 54/Type 1, 12
Behuizingsset leverbaar ≤ behuizing D	IP 21/NEMA 1/IP 4x boven op behuizing
Triltest behuizing A, B, C	1,0 g
Triltest behuizing D, E, F	0,7 g
Relatieve vochtigheid	5% tot 95% (IEC 721-3-3; klasse 3K3 (niet condenserend) tijdens gebruik)
Agressieve omgeving (IEC 60068-2-43) H <sub>2</sub> S-test	klasse Kd
Testmethode conform IEC 60068-2-43 H <sub>2</sub> S (10 dagen)	
Omgevingstemperatuur (bij 60 AVM-schakelmodus)	
- met reductie	max. 55 °C <sup>1)</sup>
- bij volledig uitgangsvermogen van typische EFF2-motoren (tot 90% van de uitgangsstroom)	max. 50 °C <sup>1)</sup>
- bij volledige constante uitgangsstroom van de frequentieomvormer	max. 45 °C <sup>1)</sup>

*1) Zie de sectie over speciale omstandigheden in de Design Guide voor meer informatie over reductie.*

Minimale omgevingstemperatuur tijdens volledig bedrijf	0 °C
Minimale omgevingstemperatuur bij gereduceerd bedrijf	- 10 °C
Temperatuur tijdens opslag/transport	-25 tot +65/70 °C
Maximumhoogte boven zeeniveau zonder reductie	1000 m
Maximumhoogte boven zeeniveau met reductie	3000 m

*Reductie wegens grote hoogte; zie de sectie over speciale omstandigheden*

EMC-normen, emissie	EN 61800-3, EN 61000-6-3/4, EN 55011, IEC 61800-3 EN 61800-3, EN 61000-6-1/2,
EMC-normen, immuniteit	EN 61000-4-2, EN 61000-4-3, EN 61000-4-4, EN 61000-4-5, EN 61000-4-6

*Zie de sectie over speciale omstandigheden!*

## Stuurkaartprestaties:

Scan-interval	: 5 ms
Stuurkaart, seriële communicatie via USB:	
USB-standaard	1.1 (volle snelheid)
USB-stekker	USB type B 'apparaat'-stekker



Aansluiting op de pc vindt plaats via een standaard USB-host/apparaatkabel.

De USB-aansluiting is galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV) en andere hoogspanningsklemmen.

De USB-aansluiting is niet galvanisch gescheiden van de aardverbinding. Sluit alleen geïsoleerde laptops/pc's aan op de USB-poort van de frequentieomvormer of op een geïsoleerde USB-kabel/omzetter.

## Bescherming en kenmerken:

- Thermo-elektronische motorbeveiliging tegen overbelasting.
- Temperatuurbewaking van het koellichaam zorgt ervoor dat de frequentieomvormer uitschakelt als een temperatuur van 95 °C ± 5 °C wordt bereikt. Een temperatuuroverbelasting kan pas worden gereset als de temperatuur van het koellichaam onder de 70 °C ± 5 °C is gezakt (richtlijn: deze temperatuur kan verschillen op basis van vermogensklasse, behuizing enz.). De frequentieomvormer is uitgerust met een autoreductiefunctie om te voorkomen dat het koellichaam een temperatuur van 95 °C bereikt.
- De frequentieomvormer is beveiligd tegen kortsluiting op de motorklemmen U, V, W.
- Als er een netfase ontbreekt, wordt de frequentieomvormer uitgeschakeld of geeft hij een waarschuwing (afhankelijk van de belasting).
- Bewaking van de tussenkringspanning zorgt ervoor dat de frequentieomvormer wordt uitgeschakeld als de tussenkringspanning te laag of te hoog is.
- De frequentieomvormer is beveiligd tegen aardfouten op de motorklemmen U, V, W.

## 9.2 Speciale omstandigheden

### 9.2.1 Doel van reductie

Reductie kan nodig zijn wanneer de frequentieomvormer wordt gebruikt bij een lage luchtdruk (hoogte), bij lage snelheden, bij gebruik van lange motorkabels of kabels met een grote dwarsdoorsnede, of bij hoge omgevingstemperaturen. In deze sectie worden de benodigde acties beschreven.

### 9.2.2 Reductie wegens omgevingstemperatuur

Bij een omgevingstemperatuur van max. 50 °C kan 90% van de uitgangsstroom van de frequentieomvormer worden gehandhaafd.

Met een typische volle belastingsstroom van EFF 2-motoren kan het volledige vermogen van de uitvoeras worden benut tot 50 °C. Neem contact op met Danfoss voor specifiekere gegevens en/of reductie-informatie voor andere motoren of omstandigheden.

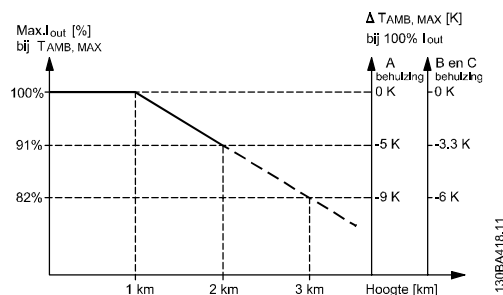
### 9.2.3 Een automatische aanpassing zorgt voor blijvende prestaties

De frequentieomvormer controleert continu op kritische niveaus van interne temperatuur, belastingsstroom, hoge spanning op de tussenkring en lage motorsnelheden. Als reactie op een kritiek niveau kan de frequentieomvormer de schakelfrequentie aanpassen en/of het schakelpatroon wijzigen om een goede werking van de frequentieomvormer te garanderen. De mogelijkheid om de uitgangsstroom automatisch te verlagen, zorgt voor een verdere verbetering van aanvaardbare bedrijfscondities.

### 9.2.4 Reductie wegens lage luchtdruk

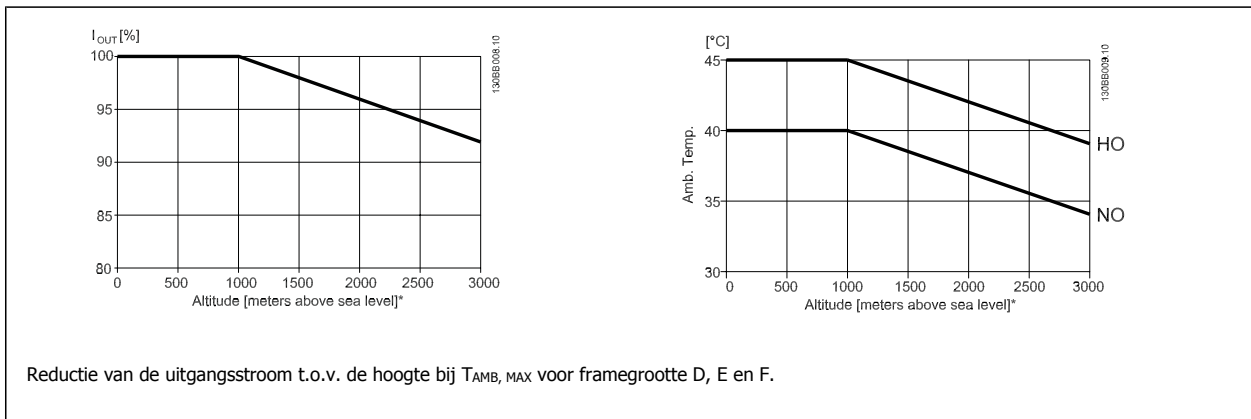
Bij een lage luchtdruk vermindert de koelcapaciteit van lucht.

Bij een hoogte onder 1000 m is geen reductie nodig, maar boven een hoogte van 1000 meter moet de omgevingstemperatuur ( $T_{AMB}$ ) of de maximale uitgangsstroom ( $I_{out}$ ) verlaagd worden overeenkomstig onderstaand schema.



Afbeelding 9.1: Reductie van de uitgangsstroom t.o.v. de hoogte bij  $T_{AMB, MAX}$  voor framegrootte A, B en C. Voor hoogtes boven 2000 m dient u contact op te nemen met Danfoss in verband met PELV.

Een alternatief is om de omgevingstemperatuur op grote hoogtes te verlagen, waardoor een uitgangsstroom van 100% op grote hoogtes kan worden bereikt. Als voorbeeld voor het lezen van de grafiek beschrijven we hieronder de situatie bij een hoogte van 2000 m. Bij een temperatuur van 45 °C ( $T_{AMB, MAX} - 3,3$  K) is 91% van de nominale uitgangsstroom beschikbaar. Bij een temperatuur van 41,7 °C is 100% van de nominale uitgangsstroom beschikbaar.



### 9.2.5 Reductie wegens lage bedrijfssnelheid

Wanneer een motor op een frequentieomvormer wordt aangesloten, is het nodig om te controleren of de koeling van de motor voldoende is. Het verwarmingsniveau hangt af van de belasting van de motor, en van de bedrijfssnelheid en -tijd.

#### Toepassing met constant koppel (CT-modus)

Bij toepassingen met een constant koppel kunnen er problemen optreden bij lage toerentallen. Bij een toepassing met constant koppel kan de motor bij lage toerentallen oververhit raken omdat de ingebouwde ventilator van de motor minder koellucht levert.

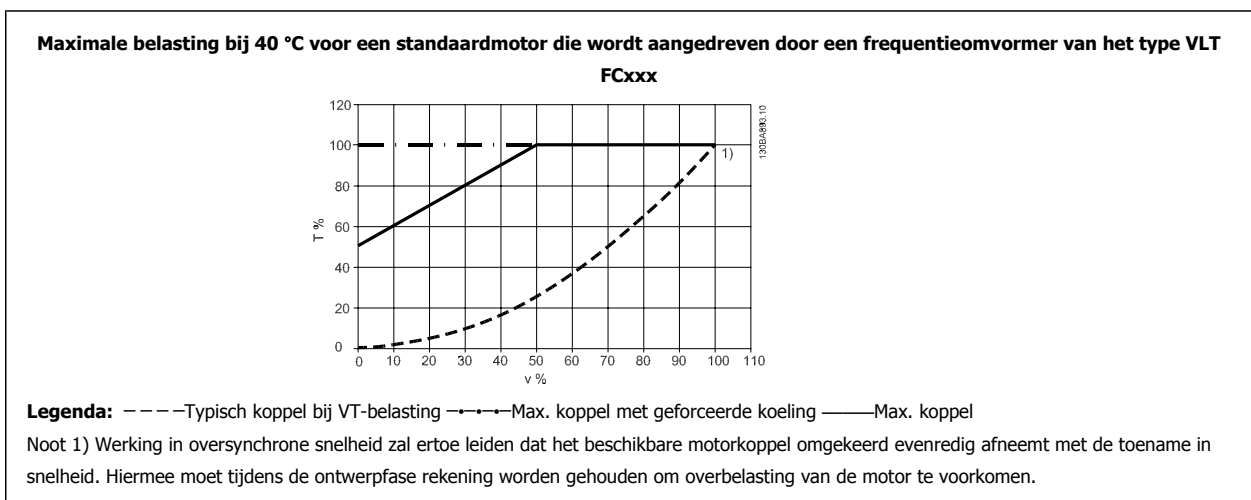
Indien de motor constant op een toerental moet lopen dat lager is dan de helft van de nominale waarde, moet de motor worden voorzien van extra luchtkoeling (of moet een motor worden gebruikt die is ontworpen voor dit type werking).

Een alternatief is om het belastingsniveau van de motor te verlagen door een grotere motor te kiezen. Het ontwerp van de frequentieomvormer legt echter beperkingen op voor het vermogen van de motor.

#### Toepassingen met variabel (kwadratisch) koppel (VT-modus)

In toepassingen met variabel koppel zoals centrifugaalpompen en -ventilatoren, waarbij het koppel evenredig is met het kwadraat van de snelheid en het vermogen evenredig is met de derde macht van de snelheid, is aanvullende koeling of reductie van de motor niet nodig.

In onderstaande schema's blijft de typische VT-curve bij alle snelheden onder het maximale koppel met reductie en het maximale koppel met geforceerde koeling.



## Trefwoordenregister

### A

Aanhalen Van Klemmen	21
Aansluiting Motor – Inleiding	33
Aansluiting Op Het Net En Aarding Voor B1 En B2	31
Aansluiting Relais	41
Aansluitingsoptie Remweerstand/-kabel	40
Aarding En It-net	26
Accessoires	18
Ac-rem Max Stroom 2-16	87
Afgeschermd/gewapend	23
Afkortingen En Standaarden	5
Aftakcircuitbeveiliging	23
Alarmen En Waarschuwingen	143
Algemene Specificaties	160
Algemene Waarschuwing	9
Ama	56, 59
Analoge Ingangen	161
Analoge Uitgang	161
Auto Energie Optim. Ct	81
Auto Energie Optim. Vt	81
Auto Tune	48
Autom. Aanpassing Motorgeg. (ama) 1-29	83
Automatische Aanpassing Motorgegevens	59
Automatische Aanpassing Motorgegevens (ama)	48
Awg	155

### B

Bediening Van Het Grafische (glcp)	61
Bedradingsvoorbeeld En Testen	38
Bescherming En Kenmerken	163
Beveilig. Korte Cyclus 22-75	117
Boost Instelpt 22-45	116
Bron Terugk. 1 20-00	103
Bron Terugk. 2 20-03	106
Bron Terugk. 3 20-06	106

### C

Checklist	15
Communicatieoptie	149
Configuratiemodus 1-00	81
Controle Draair. Motor 1-28	83
Conversie Terugk. 1 20-01	104
Conversie Terugk. 2 20-04	106
Conversie Terugk. 3 20-07	107
Copyright, Beperking Van Aansprakelijkheid En Wijzigingsrecht	3

### D

Datum En Tijd 0-70	80
Datumindeling 0-71	80
Dc-busaansluiting	39
Dc-houd/voorverw.stroom 2-00	87
Dc-tussenkring	147
Detectie Laag Verm. 22-21	113
Detectie Lage Snelh. 22-22	114
Digitale Ingangen:	160
Digitale Uitgang	162
Displayregel 1.1 Klein 0-20	76
Displaytekst 1 0-37	79
Displaytekst 2 0-38	80
Displaytekst 3 0-39	80
Draairichting Motor 4-10	90
Drie Bedieningswijzen	61

Drogepompfunctie 22-26	114
Drogepompvertr. 22-27	115
Druk Bij Geen-flowsnelheid 22-87	120
Druk Bij Nom. Snelheid 22-88	120
Dst/zomertijd 0-74	80
Dst/zomertijd Einde 0-77	81
Dst/zomertijd Start 0-76	80

## E

Een Automatische Aanpassing Zorgt Voor Blijvende Prestaties	164
Een Groep Numerieke Gegevenswaarden Wijzigen	73
Een Pc Aansluiten Op De Frequentieomvormer	54
Een Tekstwaarde Wijzigen	73
Eenh. Bron Terugk. 1 20-02	104
Elektrische Installatie	22
Elektrische Klasse	11
Elektronisch Afval	14

## F

Flow Bij Nom Snelh. 22-90	120
Flow Bij Ontwerppunt 22-89	120
Flowcompensatie 22-80	117
Foutmeldingen	147
Frequentieomvormer	48
Functie Bij Stop 1-80	84
Functie Defecte Band 22-60	116
Functie Geen Flow 22-23	114
Functierelais 5-40	95
Functiesetups	69

## G

Gegevens Wijzigen	73
Gegevenswaarde Wijzigen	74
Geïndexeerde Parameters	74
Gemaakte Wijz.	51
GlcP	56
Grafisch Display	61

## H

High Power-serie	21
Hoofdmenu	64
Hoofdreactantie	83
Hoogspanningswaarschuwing	9
Hulpprogramma's Voor De Pc	54

## I

Identificatie Frequentieomvormer	6
Inbedrijfstelling	51
Indicatielampjes (led's)	63
Ingestelde Ref. 3-10	88
Initialisatie	57
Installatie Op Grote Hoogtes	10
Installatie Op Grote Hoogtes (pelv)	11

## J

[Jog-snelh. Hz] 3-11	88
[Jog-snelh. Tpm] 3-19	90

## K

Kabellengten En Dwarsdoorsneden	160
Klem 27 Digitale Ingang 5-12	93
Klem 27 Modus 5-01	92
Klem 29 Digitale Ingang 5-13	94

Klem 29 Modus 5-02	92
Klem 42 Uitgang 6-50	100
Klem 42 Uitgang Max. Schaal 6-52	101
Klem 42 Uitgang Min. Schaal 6-51	101
Klem 53 Filter Tijdconstante 6-16	98
Klem 53 Hoge Ref./terugkopp. Waarde 6-15	98
Klem 53 Hoge Spanning 6-11	98
Klem 53 Hoge Stroom 6-13	98
Klem 53 Lage Ref./terugkopp. Waarde 6-14	98, 99
Klem 53 Lage Spanning 6-10	98
Klem 53 Lage Stroom 6-12	98
Klem 53 Live Zero 6-17	98
Klem 54 Filter Tijdconstante 6-26	99
Klem 54 Hoge Ref./terugkopp. Waarde 6-25	99
Klem 54 Hoge Spanning 6-21	99
Klem 54 Hoge Stroom 6-23	99
Klem 54 Lage Spanning 6-20	99
Klem 54 Lage Stroom 6-22	99
Klem 54 Live Zero 6-27	99
Koeling	85, 165
Koelomstandigheden	19
Koppel Defecte Band 22-61	116
Koppelkarakteristiek 1-03	81
Koppelkarakteristieken	160
Kty-sensor	148
Kwadr-lineaire Curvebenadering 22-81	117

**L**

Laag Verm. Autosetup 22-20	113
Laatste Optimalisatie En Test	48
Lcp 102	61
Led's	61
Lijst Met Alarm/waarschuwingcodes	144
Live Zero Time-out-functie 6-01	97
Live Zero Time-outfunctie Brandmodus 6-02	97
Logdata	51

**M**

Main Menu	123
Max. Boosttijd 22-46	116
Max. Referentie 3-03	88
Max. Referentie/terugk. 20-14	107
Max. Terugk.niveau 20-74	111
Mct 10	55
Mechanische Afmetingen	17
Mechanische Bevestiging	19
Min. Draaitijd 22-40	115, 117
Min. Slaaptijd 22-41	115
Min. Terugk.niveau 20-73	111
Minimumreferentie 3-02	87
Minimumreferentie/terugk. 20-13	107
Modus Hoofdmenu	72
Modus Snelmenu	51
Montage In Doorvoerpaneel	20
Motoraansluiting Voor C3 En C4	38
Motorbedradingsoverzicht	34
Motorbeveiliging	85, 163
Motorfrequentie 1-23	82
Motorparameters	59
[Motorsnelh. Hoge Begr. Hz] 4-14	91
[Motorsnelh. Hoge Begr. Rpm] 4-13	91
[Motorsnelh. Lage Begr. Hz] 4-12	90
[Motorsnelh. Lage Begr. Rpm] 4-11	90
Motorspanning 1-22	82
Motorstroom 1-24	82
Motortypeplaatje	48
[Motorverm. Kw] 1-20	82



[Motorverm. Pk] 1-21 ..... 82

## N

Netvoeding ..... 155, 159

Netvoeding Voor A2 En A3 ..... 28

Netvoeding Voor B1, B2 En B3 ..... 31

Netvoeding Voor B4, C1 En C2 ..... 32

Netvoeding Voor C3 En C4 ..... 32

Niet In Bedrijf ..... 53

Niet-ul-zekeringen, 200-480 V ..... 24

Nlcp ..... 66

Nom. Motorsnelheid 1-25 ..... 83

## O

Omgeving: ..... 163

Opmerking In Verband Met Veiligheid ..... 9

Overspanningsreg. 2-17 ..... 87

Overstroombeveiliging ..... 23

Overzicht Netbekabeling ..... 27

## P

Parametergegevens ..... 51

Parameterinstellingen Wijzigen ..... 51

Parametersetup ..... 121

Pelv ..... 11

Persoonlijk Menu ..... 51

Pid Autotuning 20-79 ..... 111

Pid Integratietijd 20-94 ..... 113

Pid Normaal/inv Regeling 20-81 ..... 112

Pid Prop. Versterking 20-93 ..... 112

[Pid Startnelheid Hz] 20-83 ..... 112

[Pid Startnelheid Tpm] 20-82 ..... 112

Pid Uitgangswijz. 20-72 ..... 111

Pid-prestaties 20-71 ..... 111

Profibus Dp V1 ..... 55

Publicaties ..... 4

Pulsingangen ..... 161

Pulsstart/stop ..... 58

## Q

Quick Menu ..... 64, 123

## R

Ramp 1 Aanlooptijd 3-41 ..... 90

Ramp 1 Uitlooptijd 3-42 ..... 90

Reactiv.ref/terugk. Verschil 22-44 ..... 115

[Reactiv.snelh Hz] 22-43 ..... 115

[Reactiv.snelh Tpm] 22-42 ..... 115

Reductie Wegens Lage Bedrijfsnelheid ..... 165

Reductie Wegens Lage Luchtdruk ..... 164

Reductie Wegens Omgevingstemperatuur ..... 164

Referentiebron 1 3-15 ..... 89

Referentiebron 2 3-16 ..... 89

Relaisuitgang ..... 43

Relaisuitgangen ..... 162

Remfunctie 2-10 ..... 87

Rs 485-busaansluiting ..... 53

## S

Schakelaar S201, S202 En S801 ..... 47

Schakelfrequentie 14-01 ..... 102

Semi-auto Bypass Setup 4-64 ..... 92

Seriële Communicatie ..... 163

Setpoint 1 20-21 ..... 110

Setpoint 2 20-22	110
Sinusfilter	33
Snel Overzetten Van Parameterinstellingen Via Gicp	56
[Snelh. Bij Gn Flow Hz] 22-84	119
[Snelh. Bij Gn Flow Tpm] 22-83	119
[Snelh. Bij Ontwerppunt Hz] 22-86	120
[Snelh. Bij Ontwerppunt Tpm] 22-85	119
Snelmenu	64
Softwareversie	3
Spanningsniveau	160
Standaardinstellingen	57
Stapsgewijs	74
Start/stop	58
Startinterval 22-76	117
Startvertraging 1-71	84
Statorleakreactantie	83
Status	64
Statusmeldingen	61
Stuurkaart, 10 V Dc-uitgang:	162
Stuurkaart, 24 V Dc-uitgang	162
Stuurkaart, Rs 485 Seriele Communicatie:	161
Stuurkaart, Seriele Communicatie Via Usb:	163
Stuurkaartprestaties	163
Stuurkabels	22
Stuurkabels	23
Stuurkarakteristieken	162
Stuurklemmen	45

## T

Taal 0-01	75
Taalpakket 1	75
Taalpakket 2	75
Terugkopp.functie 20-20	108
Therm. Motorbeveiliging 1-90	85
Thermistor	85
Thermistorbron 1-93	86
Tijdsindeling 0-72	80
Toegang Tot Stuurklemmen	44
Toepassing Met Constant Koppel (ct-modus)	165
Toepassingen Met Variabel (kwadratisch) Koppel (vt-modus)	165
Toepassingsvoorbeelden	58
Type Met Terugk. 20-70	111
Typecodereeks (t/c)	6
Typecodereeks Laag En Middelhoog Vermogen	7

## U

Uitgangsprestaties (u, V, W)	160
Uitgangsvermogen Van De Motor	160
[Uitsch Lg Snelh Hz] 1-87	85
[Uitsch Lg Snelh Tpm] 1-86	85
Ul-conformiteit	24
Ul-zekeringen, 200-240 V	25
Usb-aansluiting.	45

## V

Veilige Stop Van De Frequentieomvormer	13
Veiligheidsvoorschriften	9
Veiligheidsvoorschriften Voor Een Mechanische Installatie	20
Versnellen	90
Vertr. Defecte Band 22-62	117
Vertr. Geen Flow 22-24	114
Verwijderingsinstructie	14
Vlieg. Start 1-73	84
Voorbeeld Van Het Wijzigen Van Een Parameterinstelling	51
Vrijloop Geinv.	53
Vrijloop Na Stop	65

**W**

Waarsch: Terugk. Hoog 4-57	92
Waarsch: Terugk. Laag 4-56	91
Waarschuwing	10
Waarschuwing Snelheid Hoog 4-53	91
Waarschuwing Tegen Onbedoelde Start	10
Werkpuntberekening 22-82	118

**Z**

Zekeringen	23
Zij-aan-zij-installatie	19