



# Návod k používání VLT<sup>®</sup> AQUA Drive FC 202

0,25–90 kW





## Obsah

<b>1 Úvod</b>	<b>4</b>
1.1 Účel tohoto Návodu k používání	4
1.2 Další zdroje	4
1.3 Verze dokumentu a softwaru	4
1.4 Popis výrobku	4
1.5 Schválení a certifikace	8
1.6 Likvidace	8
<b>2 Bezpečnost</b>	<b>9</b>
2.1 Bezpečnostní symboly	9
2.2 Kvalifikovaný personál	9
2.3 Bezpečnostní opatření	9
<b>3 Mechanická instalace</b>	<b>11</b>
3.1 Rozbalení	11
3.2 Instalační prostředí	11
3.3 Montáž	11
<b>4 Elektrická instalace</b>	<b>13</b>
4.1 Bezpečnostní pokyny	13
4.2 Instalace vyhovující EMC	13
4.3 Uzemnění	13
4.4 Schéma zapojení	14
4.5 Přístup	16
4.6 Připojení motoru	16
4.7 Síťové připojení	17
4.8 Řídicí kabely	17
4.8.1 Typy řídicích svorek	17
4.8.2 Připojení k řídicím svorkám	18
4.8.3 Zapnutí motorického režimu (svorka 27)	19
4.8.4 Volba napěťového nebo proudového vstupu (přepínače)	19
4.8.5 Sériová komunikace RS485	20
4.9 Seznam kontrol před dokončením instalace	21
<b>5 Uvedení do provozu</b>	<b>22</b>
5.1 Bezpečnostní pokyny	22
5.2 Napájení	22
5.3 Ovládání pomocí ovládacího panelu LCP	22
5.3.1 Ovládací panel LCP	22
5.3.2 Uspořádání panelu GLCP	22

5.3.3 Nastavení parametrů	24
5.3.4 Ukládání a stahování dat do a z ovládacího panelu LCP	24
5.3.5 Změna nastavení parametrů	24
5.3.6 Výchozí nastavení	24
<b>5.4 Základní programování</b>	<b>25</b>
5.4.1 Uvedení do provozu se SmartStart	25
5.4.2 Uvedení do provozu prostřednictvím [Main Menu] (Hlavní menu)	25
5.4.3 Nastavení asynchronního motoru	26
5.4.4 Nastavení motoru s permanentním magnetem ve VVC <sup>+</sup>	27
5.4.5 Nastavení motoru SynRM s VVC <sup>+</sup>	28
5.4.6 Automatická optimalizace spotřeby (AEO)	29
5.4.7 Automatické přizpůsobení motoru (AMA)	29
5.5 Kontrola rotace motoru	29
5.6 Místní test	30
5.7 Spuštění systému	30
<b>6 Příklady nastavení aplikací</b>	<b>31</b>
<b>7 Údržba, diagnostika a odstraňování problémů</b>	<b>35</b>
7.1 Údržba a servis	35
7.2 Stavové zprávy	35
7.3 Typy výstrah a poplachů	37
7.4 Seznam výstrah a poplachů	38
7.5 Odstraňování problémů	45
<b>8 Technické údaje</b>	<b>48</b>
8.1 Elektrické údaje	48
8.1.1 Síťové napájení 1 x 200–240 V AC	48
8.1.2 Síťové napájení 3 x 200–240 V AC	49
8.1.3 Síťové napájení 1 x 380–480 V AC	50
8.1.4 Síťové napájení 3 x 380–480 V AC	51
8.1.5 Síťové napájení 3 x 525–600 V AC	53
8.1.6 Síťové napájení 3 x 525–690 V AC	54
8.2 Síťové napájení	56
8.3 Výstup motoru a data motoru	56
8.4 Okolní podmínky	57
8.5 Specifikace kabelů	57
8.6 Řídící vstupy a výstupy a data řízení	57
8.7 Utahovací momenty kontaktů	60
8.8 Pojistky a jističe	61
8.9 Jmenovité výkony, hmotnost a rozměry	69

<b>9 Dodatek</b>	70
9.1 Symboly, zkratky a konvence	70
9.2 Struktura menu parametrů	70
<b>Rejstřík</b>	76

## 1 Úvod

### 1.1 Účel tohoto Návodu k používání

Tento návod k používání poskytuje informace o bezpečné instalaci a uvedení měniče kmitočtu do provozu.

Tento návod k používání je určen pro kvalifikované pracovníky.

Přečtěte si návod k používání měniče kmitočtu a dodržujte pokyny v něm uvedené, abyste mohli měnič používat bezpečným a profesionálním způsobem. Speciální pozornost věnujte bezpečnostním pokynům a obecným upozorněním. Návod k používání musí být stále při ruce u měniče kmitočtu.

VLT® je registrovaná ochranná známka.

### 1.2 Další zdroje

K dispozici jsou i další zdroje, které umožní porozumět pokročilým funkcím měniče kmitočtu a jeho programování.

- Příručka programátora VLT® AQUA Drive FC 202 obsahuje podrobnější popisy práce s parametry a mnoho příkladů použití.
- Příručka projektanta VLT® AQUA Drive FC 202 obsahuje podrobné informace o vlastnostech a funkcích měniče, které umožní navrhovat systémy pro řízení motorů.
- Pokyny k provozu s volitelným vybavením.

K dispozici jsou také další publikace a příručky od společnosti Danfoss. Viz [www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/Documentations/VLT+Technical+Documentation.htm](http://www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/Documentations/VLT+Technical+Documentation.htm) na jejich seznam.

### 1.3 Verze dokumentu a softwaru

Tento návod je pravidelně kontrolován a aktualizován. Všechny návrhy na zlepšení jsou vítány. V *Tabulka 1.1* je uvedena verze dokumentu a odpovídající verze softwaru.

Vydání	Poznámky	Verze softwaru
MG20MAxx	Nahrazuje MG20M9xx	2.xx

Tabulka 1.1 Verze dokumentu a softwaru

### 1.4 Popis výrobku

#### 1.4.1 Způsob použití

Měnič kmitočtu je elektronický regulátor motoru určený pro:

- regulaci otáček motoru v závislosti na zpětné vazbě systému nebo na dálkových příkazech z externích regulátorů. Pohonný systém se skládá z měniče kmitočtu, motoru a vybavení poháněného motorem.
- monitorování systému a stavu motoru.

V závislosti na konfiguraci lze měnič kmitočtu použít v samostatných aplikacích nebo jako část většího zařízení nebo instalace.

Měnič kmitočtu je povolen pro použití v obytném, průmyslovém a komerčním prostředí podle místních zákonů, standardů a emisních limitů popsanych v Příručce projektanta.

**Jednofázové měniče kmitočtu (S2 a S4) instalované v EU**  
Platí následující omezení:

- Měniče kmitočtu se vstupním proudem menším než 16 A a s příkonem větším než 1 kW jsou určeny pouze pro profesionální použití v obchodním, pracovním nebo průmyslovém prostředí a nejsou určeny k prodeji běžným spotřebitelům.
- Mezi stanovené oblasti použití patří veřejná koupaliště, veřejné vodní zdroje, zemědělství, komerční budovy a průmyslová prostředí. Všechny ostatní jednofázové měniče kmitočtu jsou určeny pouze pro použití v soukromých nízkonapěťových systémech, které jsou napojeny na veřejnou síť pouze přes střední nebo vysoké napětí.
- Provozovatelé soukromých systémů musí zajistit, že elmg. kompatibilita prostředí odpovídá požadavkům normy IEC 61000-3-6 nebo smluvním podmínkám.

#### **OZNAMENÍ!**

**V obytných prostorách může tento výrobek způsobit vysokofrekvenční rušení. V takovém případě je třeba použít dodatečná opatření na zmírnění rušení.**

#### **Předvídatelné zneužití**

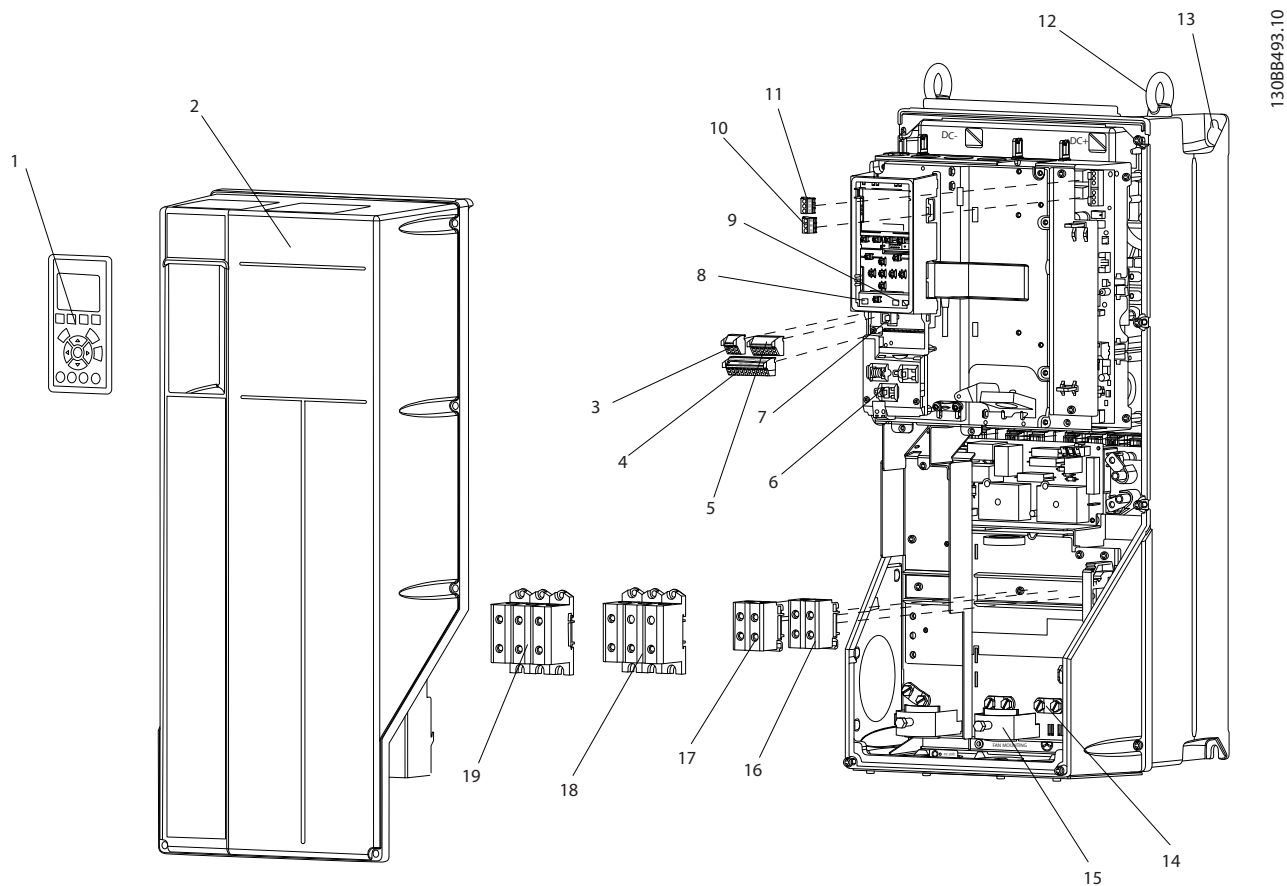
Nepoužívejte měnič kmitočtu v aplikacích, které neodpovídají specifikovaným provozním podmínkám a prostředí. Zajistěte shodu s podmínkami specifikovanými v kapitola 8 *Technické údaje*.

## 1.4.2 Charakteristické rysy

Měnič VLT® AQUA Drive FC 202 je určen pro aplikace v oblasti vodárenství a zpracování odpadních vod. Standardní a volitelné funkce:

- Regulátor kaskády
- Detekce běhu na sucho
- Detekce konce křivky
- SmartStart
- Střídání motorů
- Pročištění
- 2krokové rampy
- Potvrzení průtoku
- Ochrana zpětným ventilem
- Safe Torque Off
- Detekce nízkého průtoku
- Mazání před spuštěním a po zastavení
- Režim plnění potrubí
- Režim spánku
- Hodiny reálného času
- Uživatelem konfigurovatelné informační texty
- Výstrahy a poplachy
- Ochrana heslem
- Ochrana proti přetížení
- Inteligentní regulátor provozu
- Duální jmenovitý výkon (vysoké/normální přetížení).

## 1.4.3 Rozložené pohledy

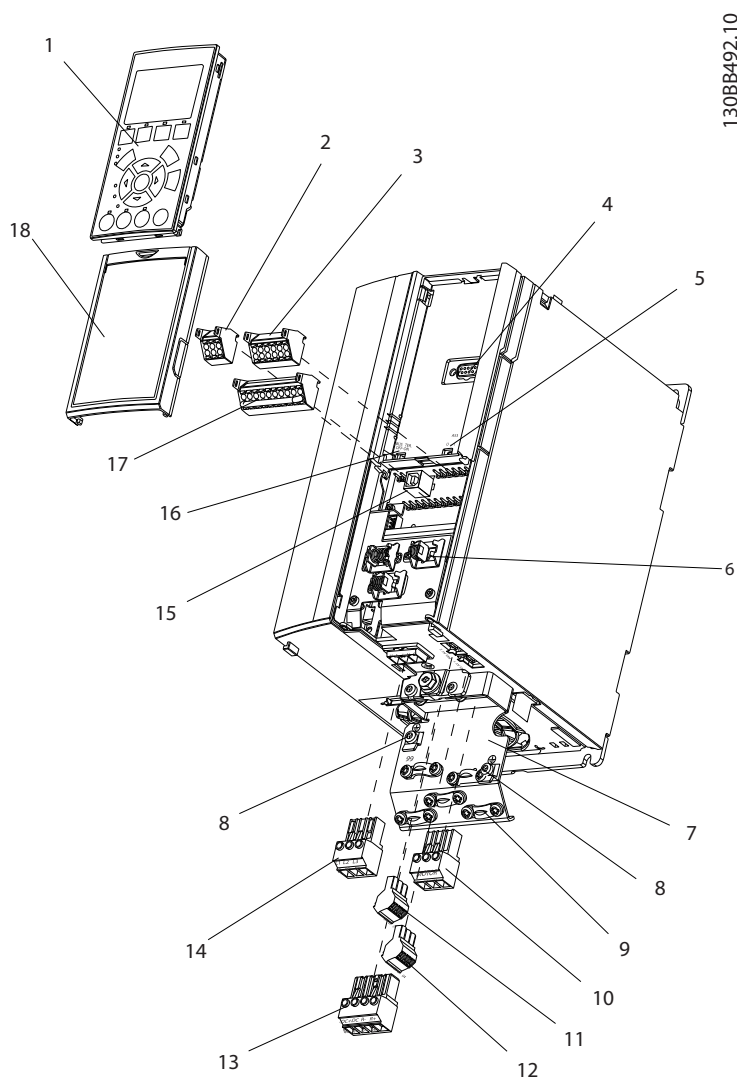


130BB493.10

1	Ovládací panel LCP (LCP)	11	Relé 2 (04, 05, 06)
2	Kryt	12	Zvedací oko
3	Konektor sériové sběrnice RS485	13	Montážní slot
4	Digitální V/V a 24V zdroj napájení	14	Uzemňovací svorka (PE)
5	Analogový V/V konektor	15	Konektor stínění kabelů
6	Konektor stínění kabelů	16	Svorka pro brzdu (-81, +82)
7	Konektor USB	17	Svorka pro sdílení zátěže (meziobvod) (-88, +89)
8	Zakončovací spínač sériové sběrnice	18	Svorky výstupu k motoru 96 (U), 97 (V), 98 (W)
9	Analogové přepínače (A53), (A54)	19	Síťové svorky 91 (L1), 92 (L2), 93 (L3)
10	Relé 1 (01, 02, 03)		

Obrázek 1.1 Rozložený pohled: krytí typu B a C, IP55 a IP66

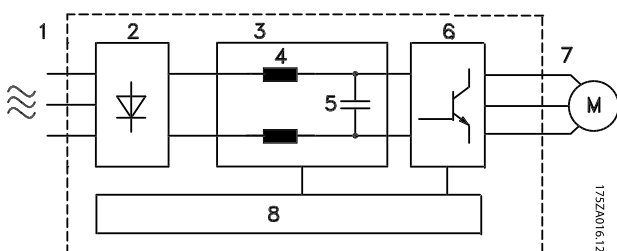




1	Ovládací panel LCP (LCP)	10	Svorky výstupu k motoru 96 (U), 97 (V), 98 (W)
2	Konektor sériové sběrnice RS485 (+68, -69)	11	Relé 2 (01, 02, 03)
3	Analogový V/V konektor	12	Relé 1 (04, 05, 06)
4	Zástrčka LCP	13	Svorky brzdy (-81, +82) a sdílení zátěže (-88, +89)
5	Analogové přepínače (A53), (A54)	14	Síťové svorky 91 (L1), 92 (L2), 93 (L3)
6	Konektor stínění kabelů	15	Konektor USB
7	Oddělovací destička	16	Zakončovací spínač sériové sběrnice
8	Uzemňovací svorka (PE)	17	Digitální V/V a 24V zdroj napájení
9	Uzemňovací svorka stíněného kabelu a uchycení kabelu	18	Kryt

Obrázek 1.2 Rozložený pohled: krytí typu A, IP20

Obrázek 1.3 je blokové schéma interních komponent měniče kmitočtu. Jejich funkce naleznete v Tabulka 1.2.



Obrázek 1.3 Blokové schéma měniče kmitočtu

1/5ZAD06.12

Oblast	Název	Funkce
1	Síťové napájení	<ul style="list-style-type: none"> <li>Třífázové, síťové napájení měniče</li> </ul>
2	Usměrňovač	<ul style="list-style-type: none"> <li>Usměrňovací můstek převádí střídavý vstup na stejnosměrný proud napájející střídač.</li> </ul>
3	Meziobvod	<ul style="list-style-type: none"> <li>Meziobvod měniče zpracovává stejnosměrný proud.</li> </ul>
4	DC tlumivky	<ul style="list-style-type: none"> <li>Filtrují napětí v DC meziobvodu.</li> <li>Poskytují ochranu proti přechodovým jevům ve vedení.</li> <li>Redukují efektivní hodnotu proudu.</li> <li>Zvyšují účinek vrácení zpátky do vedení.</li> <li>Redukují harmonické složky na střídavém vstupu.</li> </ul>
5	Baterie kondenzátorů	<ul style="list-style-type: none"> <li>Ukládá stejnosměrný výkon.</li> <li>Poskytuje ochranu zajišťující překonání krátkodobých výpadků proudu.</li> </ul>
6	Střídač	<ul style="list-style-type: none"> <li>Převádí stejnosměrný proud na střídavý proud s časovým průběhem a s pulzní šířkovou modulací zajišťující řízený proměnný výstup do motoru.</li> </ul>
7	Výstup do motoru	<ul style="list-style-type: none"> <li>Regulovaný, třífázový výstupní výkon do motoru</li> </ul>

Oblast	Název	Funkce
8	Regulační obvod	<ul style="list-style-type: none"> <li>Provádí sledování příkonu, interního zpracování, výstupu a proudu motoru, čímž zajišťuje efektivní provoz a řízení.</li> <li>Zajišťuje sledování uživatelského rozhraní a externích příkazů a jejich provádění.</li> <li>Je možné poskytovat údaje o stavovém výstupu a řízení.</li> </ul>

Tabulka 1.2 Legenda k Obrázek 1.3

## 1.4.4 Typy krytí a jmenovité výkony

Typy krytí a jmenovité výkony měničů kmitočtu najdete v kapitola 8.9 Jmenovité výkony, hmotnost a rozměry.

## 1.5 Schválení a certifikace

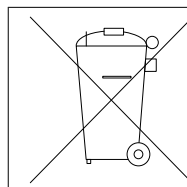


K dispozici jsou další schválení a certifikace. Obratě se na místního partnera Danfoss. Měniče kmitočtu s krytím typu T7 (525–690 V) jsou certifikovány pro UL pouze pro 525–600 V.

Měnič kmitočtu splňuje požadavky směrnice UL508C na zachování tepelné paměti. Další informace naleznete v části *Tepelná ochrana motoru* v *Příručce projektanta* k produktu.

Informace o shodě s požadavky Evropské dohody týkající se mezinárodní přepravy nebezpečného zboží po vnitrozemních vodních cestách (ADN) naleznete v *Příručce projektanta* k produktu v části *Instalace kompatibilní s ADN*.

## 1.6 Likvidace



Zařízení obsahující elektrické součásti nesmí být likvidováno společně s domácím odpadem. Musí být shromážděno samostatně podle aktuálně platné místní legislativy.

## 2 Bezpečnost

### 2.1 Bezpečnostní symboly

V tomto návodu jsou použity následující symboly:

#### **VAROVÁNÍ**

Označuje potenciálně nebezpečnou situaci, která by mohla mít za následek smrt nebo vážné zranění.

#### **UPOZORNĚNÍ**

Označuje potenciálně nebezpečnou situaci, která by mohla mít za následek lehký nebo středně těžký úraz. Lze použít také k upozornění na nebezpečné postupy.

#### **OZNAMENÍ**

Označuje důležité informace, včetně situací, které mohou vést k poškození zařízení nebo majetku.

### 2.2 Kvalifikovaný personál

Aby byl zajištěn bezproblémový a bezpečný provoz měniče kmitočtu, je třeba zabezpečit správnou a spolehlivou přepravu, skladování, instalaci, provoz a údržbu. Zařízení smí instalovat nebo obsluhovat pouze kvalifikovaný personál.

Kvalifikovaný personál je definován jako proškolení pracovníci, kteří jsou oprávněni instalovat, uvádět do provozu a provádět údržbu zařízení, systémů a obvodů podle platných zákonů a předpisů. Kromě toho musí být kvalifikovaný personál důvěrně obeznámen s pokyny a bezpečnostními opatřeními popsány v tomto návodu k používání.

### 2.3 Bezpečnostní opatření

#### **VAROVÁNÍ**

##### VYSOKÉ NAPĚTÍ

Měniče kmitočtu obsahují vysoké napětí po připojení k AC síti, stejnosměrnému zdroji napájení nebo sdílení zátěže. Pokud by instalaci, spuštění a údržbu neprováděl kvalifikovaný personál, hrozí nebezpečí smrti nebo vážného úrazu.

- Instalaci, spuštění a údržbu smí provádět pouze kvalifikovaný personál.

#### **VAROVÁNÍ**

##### NEÚMYSLNÝ START

Když je měnič kmitočtu připojen k elektrické síti, stejnosměrnému zdroji napájení nebo sdílení zátěže, motor se může kdykoli spustit. Neúmyslný start během programování, servisu nebo opravy může mít za následek smrt, vážný úraz nebo poškození majetku. Motor se může spustit pomocí externího vypínače, příkazu sériové sběrnice, přivedeným signálem žádané hodnoty z LCP nebo po odstranění chybového stavu.

Abyste zabránili neúmyslnému startu motoru:

- Odpojte měnič kmitočtu od sítě.
- Před programováním parametrů stiskněte tlačítko [Off/Reset] (Vypnout/Reset) na panelu LCP.
- Při připojení měniče kmitočtu k el. síti, stejnosměrnému zdroji napájení nebo sdílení zátěže musí již být měnič kmitočtu, motor a veškeré poháněné zařízení plně zapojené a sestavené.

#### **VAROVÁNÍ**

##### DOBA VYBÍJENÍ

Měnič kmitočtu obsahuje kondenzátory stejnosměrného meziobvodu, které mohou zůstat nabitě i když měnič kmitočtu není napájen. Pokud byste před prováděním servisu nebo oprav nevyčkali po odpojení napájení požadovanou dobu, mohlo by to mít za následek smrt nebo vážný úraz.

1. Zastavte motor.
2. Odpojte připojení k el. síti, veškeré motory s permanentním magnetem a veškeré vzdálené napájení stejnosměrného meziobvodu včetně záložních baterií, zdrojů UPS a připojení k jiným měničům kmitočtu prostřednictvím stejnosměrného meziobvodu.
3. Před prováděním servisu nebo oprav počkejte, až se kondenzátory úplně vybijí. Doba, po kterou je nutné počkat, je uvedena v *Tabulka 2.1*.

Napětí [V]	Min. čekací doba [min]		
	4	7	15
200-240	0,25–3,7 kW		5,5–45 kW
380-480	0,37–7,5 kW		11–90 kW
525-600	0,75–7,5 kW		11–90 kW
525-690		1,1–7,5 kW	11–90 kW

Uvědomte si, že vysoké napětí může být přítomno i když kontrolky nesvítí.

Tabulka 2.1 Doba vybíjení

## **VAROVÁNÍ**

### NEBEZPEČÍ SVODOVÉHO PROUDU

Svodové proudy jsou vyšší než 3,5 mA. Při nesprávném uzemnění měniče hrozí nebezpečí smrti nebo vážného úrazu.

- Zajistěte správné uzemnění zařízení oprávněným elektrikářem.

## **VAROVÁNÍ**

### NEBEZPEČNÉ ZAŘÍZENÍ

Kontakt s rotujícími hřídelemi a elektrickým zařízením může mít za následek smrt nebo vážný úraz.

- Instalaci, spuštění a údržbu smí provádět pouze proškolený a kvalifikovaný personál.
- Při veškerých činnostech na elektrickém zařízení musí být dodržovány příslušné národní a místní předpisy.
- Dodržujte postupy uvedené v tomto dokumentu.

## **VAROVÁNÍ**

### NEÚMYSLNÉ OTÁČENÍ MOTORU

#### ROTUJÍCÍ MOTOR

Neúmyslné otáčení motorů s permanentními magnety může způsobit vážný úraz nebo poškození zařízení.

- Motory s permanentními magnety musí být zajištěny proti náhodnému otáčení.

## **UPOZORNĚNÍ**

### RIZIKO VNITŘNÍ ZÁVADY

Vnitřní závada měniče kmitočtu může způsobit vážné poranění, když není měnič kmitočtu správně zavřený.

- Před zapnutím napájení zkontrolujte, zda jsou všechny bezpečnostní kryty na místě a řádně připevněny.

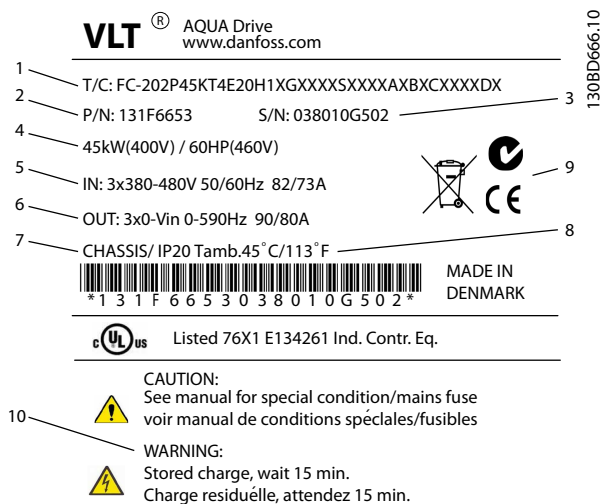
## 3 Mechanická instalace

### 3.1 Rozbalení

#### 3.1.1 Obsah balení

Obsah balení se může lišit podle konfigurace výrobků.

- Přesvědčte se, zda obsah balení a informace na typovém štítku odpovídají objednávce.
- Zkontrolujte vizuálně balení a měnič kmitočtu, zda nedošlo k poškození způsobenému nevhodnou manipulací během přepravy. Jakékoli poškození nahlaste přepravci. Ponechtejte si poškozené části pro pozdější vyjasnění.



1	Typový kód
2	Objednací číslo
3	Výrobní číslo
4	Jmenovitý výkon
5	Vstupní napětí, kmitočty a proud (při nízkých/vysokých napětích)
6	Výstupní napětí, kmitočty a proud (při nízkých/vysokých napětích)
7	Typ krytí a IP
8	Maximální teplota okolí
9	Certifikace
10	Doba vybíjení (výstraha)

Obrázek 3.1 Typový štítek produktu (příklad)

### **OZNAMENÍ!**

Neodstraňujte typový štítek z měniče. Odstraněním typového štítku se ruší platnost záruky.

### 3.1.2 Skladování

Musí být splněny požadavky pro skladování. Podrobnosti naleznete v kapitola 8.4 Okolní podmínky.

### 3.2 Instalační prostředí

#### **OZNAMENÍ!**

V prostředích s šířením kapalin, částic nebo korozivních plynů vzduchem musí IP/krytí zařízení odpovídat prostředí instalace. Při nedodržení požadavků na okolní podmínky může být zkrácena životnost měniče kmitočtu. Zkontrolujte, zda jsou splněny požadavky na vlhkost vzduchu, teplotu a nadmořskou výšku.

#### Vibrace a rázy

Měnič kmitočtu splňuje požadavky kladené na jednotky montované na stěny a podlahy výrobních prostor, a také na panely přišroubované na stěny nebo podlahy.

Podrobné specifikace okolních podmínek najdete v části kapitola 8.4 Okolní podmínky.

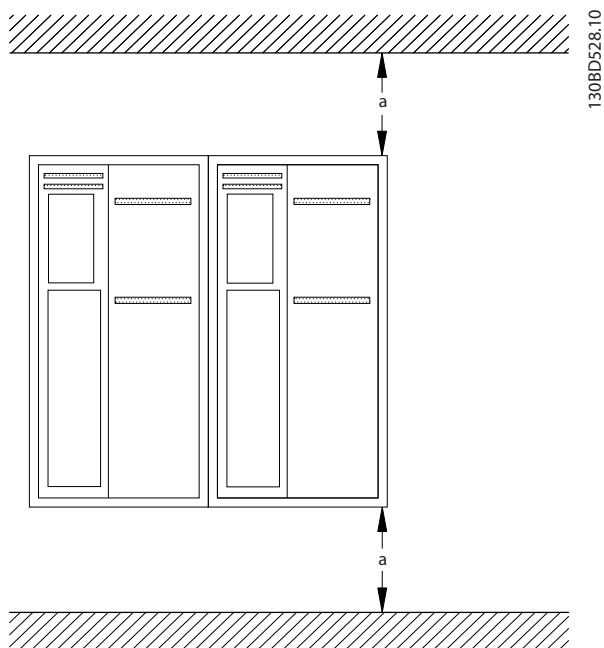
### 3.3 Montáž

#### **OZNAMENÍ!**

Nesprávná montáž může mít za následek přehřátí a omezený výkon.

#### Chlazení

- Je třeba zajistit volný prostor nahoře a dole pro chlazení vzduchem. Požadavky na volné místo najdete v části Obrázek 3.2.



Krytí	A2-A5	B1-B4	C1, C3	C2, C4
a [mm]	100	200	200	225

Obrázek 3.2 Volný prostor pro chlazení nahoře a dole

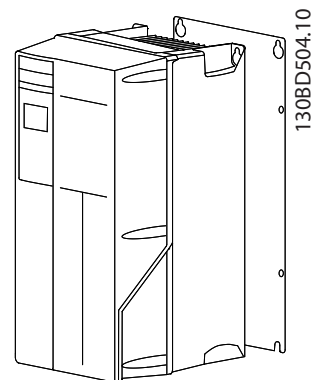
### Zvedání

- K určení bezpečné metody zvedání zkontrolujte hmotnost měniče, viz kapitola 8.9 Jmenovité výkony, hmotnost a rozměry.
- Zkontrolujte, zda je zvedací zařízení vhodné pro daný účel.
- V případě potřeby zajistěte kladkostroj, jeřáb nebo vysokozdvizný vozík s dostatečnou nosností pro přemístění měniče.
- Pro zvedání použijte zvedací oka (pokud je jimi měnič vybaven).

### Montáž

1. Zkontrolujte, zda má montážní plocha dostatečnou nosnost. Měníče kmitočtu lze instalovat vedle sebe.
2. Měníč umístěte co nejbližší k motoru. Kabley pro připojení motoru by měly být co nejkratší.
3. Aby bylo zajištěno proudění vzduchu pro chlazení, nainstalujte měnič vertikálně na pevný rovný podklad nebo na volitelnou zadní desku.
4. Pro montáž na stěnu použijte drážkované montážní otvory (pokud je jimi měnič vybaven).

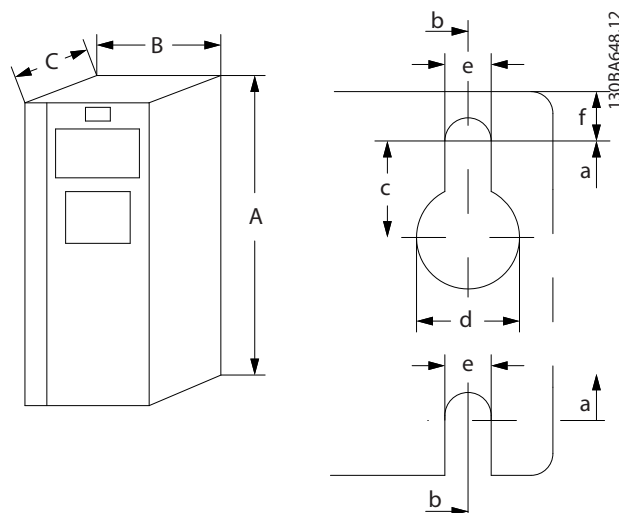
### Montáž se zadní deskou a lištami



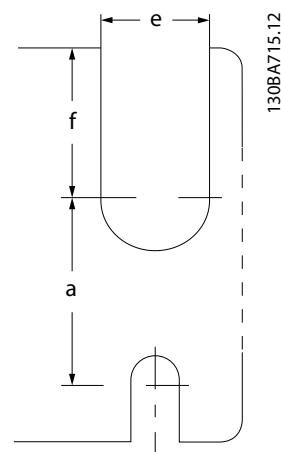
Obrázek 3.3 Správná montáž se zadní deskou

### OZNAMENÍ!

Při montáži na lišty je zapotřebí zadní deska.



Obrázek 3.4 Horní a dolní montážní otvory (viz kapitola 8.9 Jmenovité výkony, hmotnost a rozměry)



Obrázek 3.5 Horní a dolní montážní otvory (B4, C3, C4)

## 4 Elektrická instalace

### 4.1 Bezpečnostní pokyny

Obecné bezpečnostní pokyny najdete v části kapitola 2 *Bezpečnost*.

#### **VAROVÁNÍ**

##### INDUKOVANÉ NAPĚTÍ

Indukované napětí z výstupních motorových kabelů vedených společně by mohlo nabít kondenzátory zařízení i při vypnutém a zablokovaném zařízení. Pokud by nebyly kabely vedeny samostatně, nebo by nebyly použity stíněné kabely, hrozí nebezpečí smrti nebo vážného úrazu.

- Vedte výstupní motorové kabely samostatně nebo
- Použijte stíněné kabely.

#### **UPOZORNĚNÍ**

##### NEBEZPEČÍ ÚRAZU ELEKTRICKÝM PROUDEM

Měnič může v ochranném vodiči generovat stejnosměrný proud. Při nedodržení následujícího doporučení nemusí proudový chránič poskytovat předpokládanou ochranu.

- Pokud je jako ochrana proti úrazu elektrickým proudem použit proudový chránič, smí být použit na straně napájení pouze chránič typu B.

##### Ochrana proti nadproudu

- Při použití s více motory jsou zapotřebí další ochranná zařízení, například ochrana proti zkratu nebo tepelná ochrana motoru mezi měničem kmitočtu a motorem.
- K zajištění ochrany proti zkratu a nadproudu jsou zapotřebí pojistky na vstupu. Jestliže není měnič opatřen pojistkami z výroby, musí je zajistit montážní firma. Informace o maximální dimenzaci pojistek naleznete v kapitola 8.8 *Pojistky a jističe*.

##### Typ a jmenovité hodnoty vodičů

- Veškerá kabeláž musí vyhovovat platným národním a místním předpisům pro průřezy kabelů a okolní teplotu.
- Doporučení ohledně napájecího kabelu: Měděný vodič pro teplotu min. 75 °C.

Doporučené rozměry a typy vodičů naleznete v části kapitola 8.1 *Elektrické údaje* a kapitola 8.5 *Specifikace kabelů*.

### 4.2 Instalace vyhovující EMC

Pro zajištění instalace vyhovující EMC dodržujte pokyny uvedené v části kapitola 4.3 *Uzemnění*, kapitola 4.4 *Schéma zapojení*, kapitola 4.6 *Připojení motoru* a kapitola 4.8 *Řídící kabely*.

### 4.3 Uzemnění

#### **VAROVÁNÍ**

##### NEBEZPEČÍ SVODOVÉHO PROUDU

Svodové proudy jsou vyšší než 3,5 mA. Při nesprávném uzemnění měniče hrozí nebezpečí smrti nebo vážného úrazu.

- Zajistěte správné uzemnění zařízení oprávněným elektrikářem.

##### Zajištění elektrické bezpečnosti

- Uzemněte měnič kmitočtu dle platných norem a směrnic.
- Pro napájecí, motorové a řídicí kabely je třeba použít vyhrazené zemní vodiče.
- Neuzemňujte jeden měnič kmitočtu pomocí druhého prostřednictvím „zřetězení“.
- Zemnicí vodič by měl být co nejkratší.
- Dodržujte požadavky na zapojení výrobce motoru.
- Minimální průřez kabelu: 10 mm<sup>2</sup> (nebo 2 předepsané uzemňovací vodiče zakončené odděleně).

##### Instalace v souladu s elektromagnetickou kompatibilitou

- Zajistěte elektrický kontakt mezi stíněním kabelu a krytem měniče kmitočtu pomocí kovových kabelových průchodek nebo pomocí svorek na zařízení (viz kapitola 4.6 *Připojení motoru*).
- Použijte stáčený kabel pro snížení elektrického rušení.
- Nepoužívejte skroucené konce.

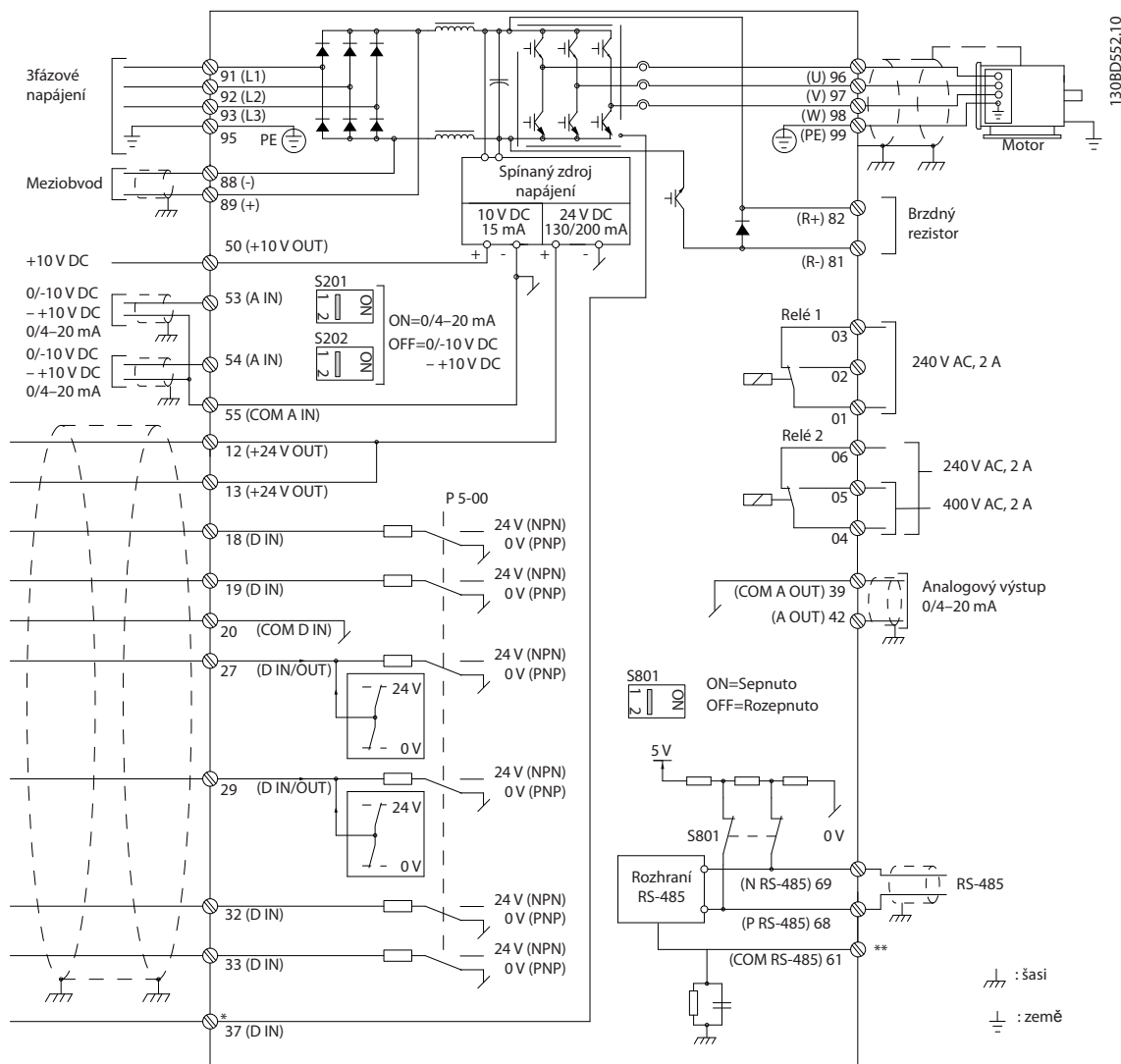
#### **OZNAMENÍ**

##### VYROVNÁNÍ POTENCIÁLŮ

Pokud je zemní potenciál mezi měničem kmitočtu a systémem odlišný, může docházet k elektrickému rušení. Nainstalujte vyrovnávací kabely mezi komponenty systému. Doporučený průřez kabelů: 16 mm<sup>2</sup>.

## 4.4 Schéma zapojení

4



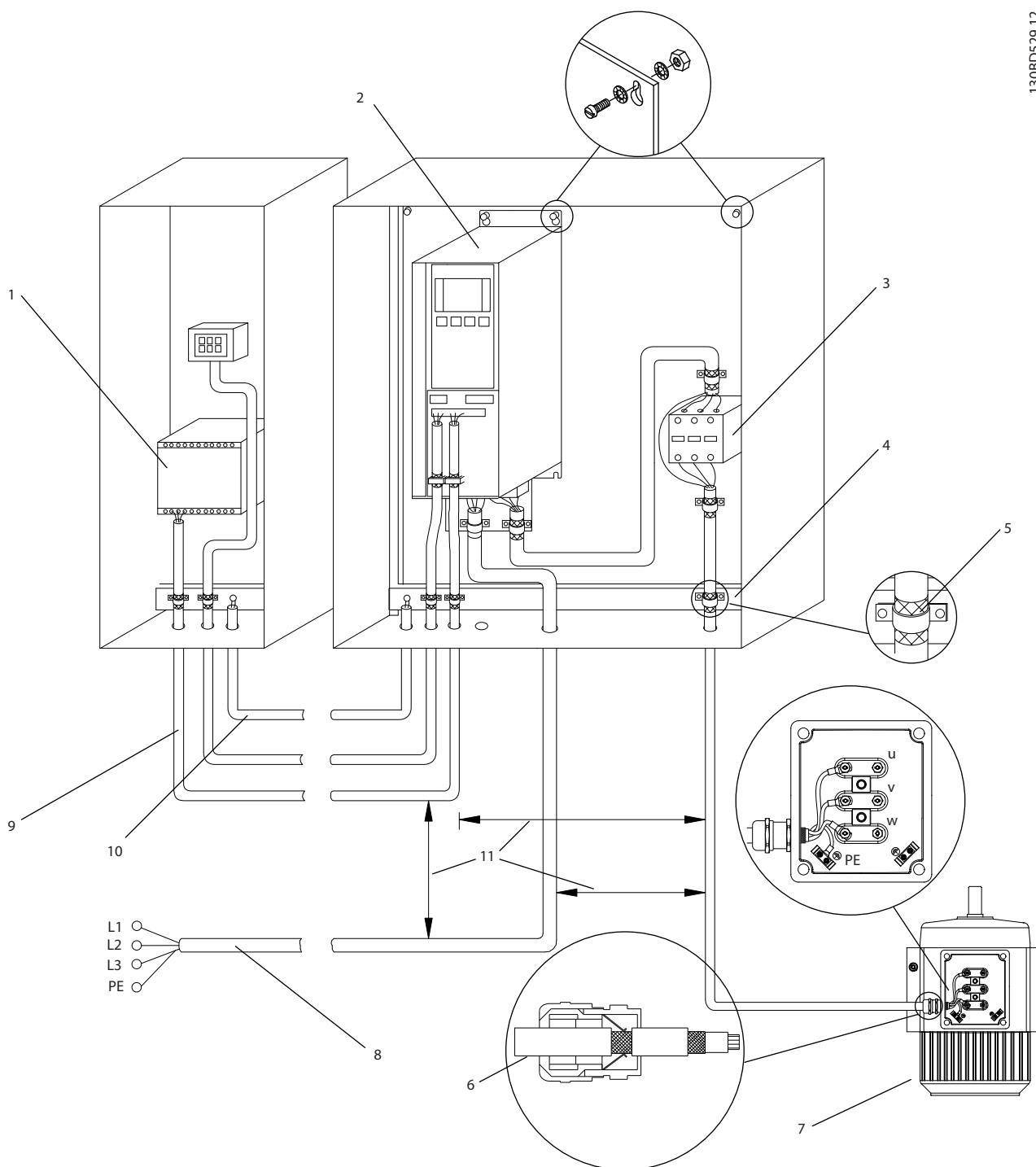
Obrázek 4.1 Schéma základního zapojení

A = analogové, D = digitální

 \*Svorka 37 (volitelně) je použita pro bezpečné vypnutí momentu. Pokyny k instalaci s bezpečným vypnutím momentu naleznete v *Návodů k používání bezpečného vypnutí momentu pro měniče kmitočtu Danfoss VLT®*.

\*\*Nepřipojujte stínění kabelů.





1	PLC	6	Kabelová průchodka
2	Měnič kmitočtu	7	Motor, třífázový a PE
3	Výstupní stykač	8	Sít, třífázová a zesílené PE
4	Uzemňovací lišta (PE)	9	Řídicí kabely
5	Izolace kabelu (obnažená)	10	Vyrovnání min. 16 mm <sup>2</sup>

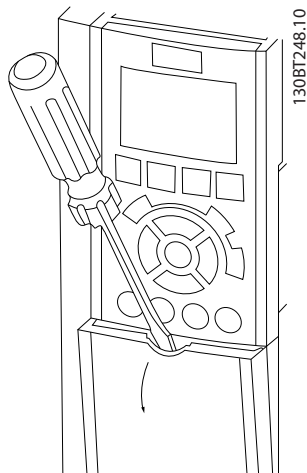
Obrázek 4.2 Elektrické zapojení vyhovující EMC

**OZNAMENÍ!****EMC RUŠENÍ**

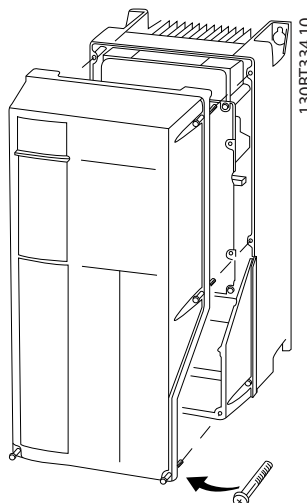
Použijte stíněné kabely pro kabely k motoru a řídicí kabely a samostatné kabely pro napájení, kabely k motoru a řídicí kabely. Pokud by nebyly napájecí, motorové a řídicí kabely izolovány, výsledkem by mohlo být nežádoucí chování nebo horší výkon zařízení. Mezi napájecími, motorovými a řídicími kabely musí být minimální vzdálenost 200 mm.

**4.5 Přístup**

- Sundejte kryt pomocí šroubováku (viz Obrázek 4.3) nebo povolte upevňovací šrouby (viz Obrázek 4.4).



Obrázek 4.3 Přístup k zapojení pro krytí IP20 a IP21



Obrázek 4.4 Přístup k zapojení pro krytí IP55 a IP66

Utáhněte šrouby krytu pomocí utahovacích momentů uvedených v *Tabulka 4.1*.

Krytí	IP55	IP66
A4/A5	2	2
B1/B2	2,2	2,2
C1/C2	2,2	2,2
U A2/A3/B3/B4/C3/C4 se neutahují žádné šrouby.		

Tabulka 4.1 Utahovací moment pro kryty [Nm]

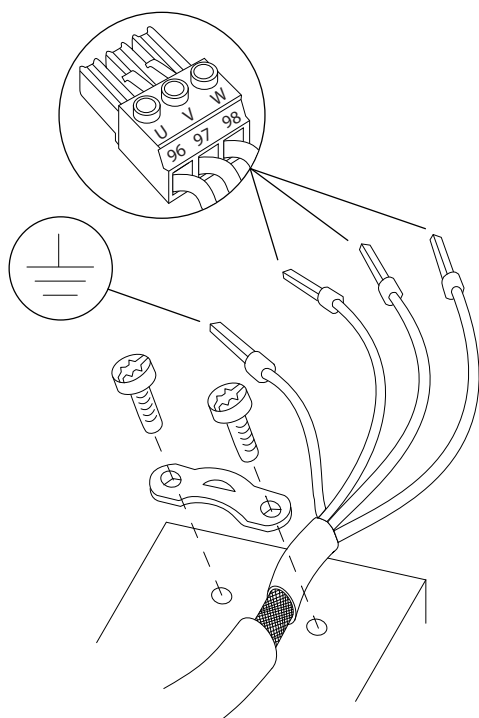
**4.6 Připojení motoru****VAROVÁNÍ****INDUKOVANÉ NAPĚTÍ**

Indukované napětí z výstupních motorových kabelů vedených společně by mohlo nabít kondenzátory zařízení i při vypnutém a zablokovaném zařízení. Pokud by nebyly kabely vedeny samostatně, nebo by nebyly použity stíněné kabely, hrozí nebezpečí smrti nebo vážného úrazu.

- Vedte výstupní motorové kabely samostatně nebo
- Použijte stíněné kabely.
- Při dimenzování kabelů je třeba dodržet příslušné národní a místní předpisy. Max. velikosti kabelů naleznete v kapitola 8.1 *Elektrické údaje*.
- Dodržujte požadavky na zapojení výrobce motoru.
- Drážky pro motorové kabely nebo přístupové panely jsou připraveny u základny krytí IP21 (NEMA1/12) a u zařízení s krytím vyšším.
- Mezi měnič kmitočtu a motor nezapojte startovací zařízení nebo zařízení měnicí póly (např. motor Dahlander nebo indukční motor s kluzným kroužkem).

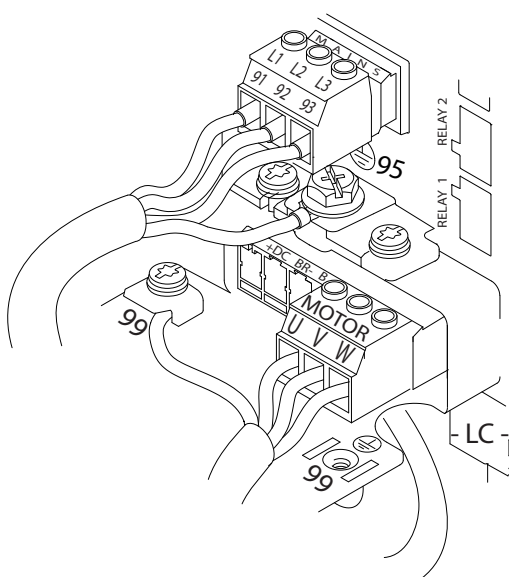
**Postup**

1. Odstraňte část vnější izolace kabelu.
2. Zasuňte obnažený vodič pod kabelovou svorku, aby bylo zajištěno mechanické upevnění a elektrický kontakt mezi stíněním kabelu a zemí.
3. Zapojte zemnicí vodič do nejbližší zemnicí svorky podle pokynů k uzemnění uvedených v kapitola 4.3 *Uzemnění*, viz Obrázek 4.5.
4. Připojte kabel třífázového motoru ke svorkám 96 (U), 97 (V) a 98 (W), viz Obrázek 4.5.
5. Dotáhněte svorky podle informací v kapitola 8.7 *Utahovací momenty kontaktů*.



Obrázek 4.5 Připojení motoru

Na obrázku *Obrázek 4.6* je uvedeno napájení, připojení motoru a uzemnění pro základní měniče kmitočtu. Skutečné konfigurace se mění podle typu zařízení a volitelného vybavení.



Obrázek 4.6 Příklad zapojení motoru, sítě a uzemnění

## 4.7 Síťové připojení

- Dimenzujte kabely podle vstupního proudu měniče kmitočtu. Max. velikosti kabelů naleznete v části *kapitola 8.1 Elektrické údaje*.
- Při dimenzování kabelů je třeba dodržet příslušné národní a místní předpisy.

### Postup

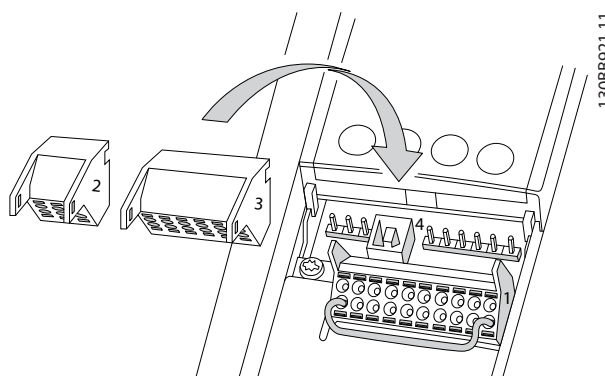
1. Připojte 3fázový napájecí kabel ke svorkám L1, L2 a L3 (viz *Obrázek 4.6*).
2. V závislosti na konfiguraci zařízení bude napájecí kabel připojen ke svorkám síťového napájení nebo k odpojení vstupu.
3. Uzemněte kabel podle přiložených pokynů pro uzemnění v *kapitola 4.3 Uzemnění*.
4. Při napájení z izolovaného síťového zdroje (sítě IT nebo volný trojúhelník) nebo ze sítě TT/TN-S s uzemněnou žilou (uzemněný trojúhelník) zkontrolujte, zda je *parametr 14-50 RFI filtr* nastavený na [0] *Vypnuto*, aby se zabránilo poškození stejnosměrného meziobvodu a omezily se zemní kapacitní proudy podle normy IEC 61800-3.

## 4.8 Řídicí kabely

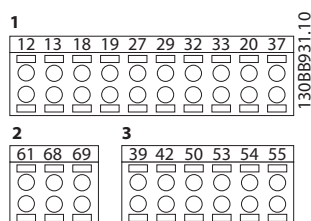
- Izolujte v měniči kmitočtu řídicí kabely od výkonových komponent.
- Pokud je měnič kmitočtu připojen k termistoru, musí být řídicí kabely termistoru stíněné a zesílené/dvojitě izolované. Doporučujeme použít napájecí napětí 24 V DC.

### 4.8.1 Typy řídicích svorek

Na obrázcích *Obrázek 4.7* a *Obrázek 4.8* jsou snímatelné konektory měniče kmitočtu. Funkce svorek a výchozí nastavení jsou souhrnně uvedeny v *Tabulka 4.2*.



Obrázek 4.7 Umístění řídicích svorek



Obrázek 4.8 Čísla svorek

4

- **Konektor 1** obsahuje čtyři programovatelné svorky digitálních vstupů, dvě další digitální svorky, které lze naprogramovat jako vstup nebo výstup, svorku napájecího napětí 24 V DC a společnou svorku pro případné napětí 24 V DC ze zařízení zákazníka.
- **Konektor 2** obsahuje svorky (+)68 a (-)69 pro připojení sériové komunikace RS-485.
- **Konektor 3** obsahuje 2 analogové vstupy, 1 analogový výstup, napájecí napětí 10 V DC a společné svorky pro vstupy a výstupy.
- **Konektor 4** je USB port pro využití s Software pro nastavování MCT 10

Popis svorky			
Svorka	Parametr	Výchozí nastavení	Popis
<b>Digitální vstupy nebo výstupy</b>			
12, 13	-	+24 V DC	Napájecí napětí 24 V DC pro digitální vstupy a externí snímače. Maximální výstupní proud 200 mA pro veškeré 24V zátěže.
18	5-10	[8] Start	Digitální vstupy.
19	5-11	[0] Bez funkce	
32	5-14	[0] Bez funkce	
33	5-15	[0] Bez funkce	
27	5-12	[2] Doběh, inv.	Pro digitální vstup nebo výstup. Výchozí nastavení je vstup.
29	5-13	[14] Konstantní otáčky	
20	-		Společná pro digitální vstupy a 0V potenciál 24V napájení.
37	-	Bezpečné vypnutí momentu (STO)	Bezpečný vstup (volitelně). Použito pro STO.
<b>Analogové vstupy a výstupy</b>			
39	-		Společná pro analogový výstup

Popis svorky			
Svorka	Parametr	Výchozí nastavení	Popis
42	6-50	Otáčky 0–max.	Programovatelný analogový výstup. 0–20 mA nebo 4–20 mA při max. odporu 500 Ω.
50	-	+10 V DC	Analogové napájecí napětí 10 V DC pro potenciometr nebo termistor. Max. 15 mA
53	6-1	Žádaná hodnota	Analogový vstup. Pro napětí nebo proud.
54	6-2	Zpětná vazba	Přepínače A53 a A54 volí mA nebo V.
55	-		Společná pro analogový vstup
<b>Sériová komunikace</b>			
61	-		Integrovaný RC filtr pro stínění kabelů. POUZE pro připojení stínění při potížích s EMC.
68 (+)	8-3		Rozhraní RS-485.
69 (-)	8-3		Vypínač řídicí karty pro odpor zakončení.
<b>Relé</b>			
01, 02, 03	5-40 [0]	[9] Poplach	Reléový výstup formátu C. Pro AC nebo DC napětí a odporové nebo indukční zatížení.
04, 05, 06	5-40 [1]	[5] Běh	

Tabulka 4.2 Popis svorky

**Další svorky:**

- 2 reléové výstupy formátu C. Umístění výstupů závisí na konfiguraci měniče.
- Svorky jsou umístěné na integrovaném volitelném vybavení. Podívejte se do návodu příslušného doplňku.

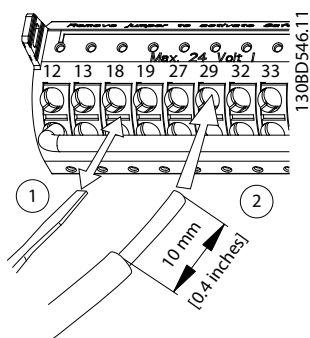
### 4.8.2 Připojení k řídicím svorkám

Konektory řídicích svorek je možné od měniče kmitočtu odpojit, aby se usnadnila instalace (viz *Obrázek 4.9*).

#### **OZNAMENÍ!**

Řídicí kabely by měly být co nejkratší a oddělené od výkonových kabelů, aby se minimalizovalo rušení.

1. Rozevřete kontakt zasunutím malého šroubováku do drážky nad kontaktem a zatlačte šroubovák mírně nahoru.



Obrázek 4.9 Připojení řídicích kabelů

2. Zasuňte do kontaktu odizolovaný řídicí kabel.
3. Vytáhněte šroubovák. Tím zajistíte řídicí kabel v kontaktu.
4. Zkontrolujte, zda kontakt pevně drží. Volné řídicí kabely mohou způsobit poruchu zařízení nebo zhoršení výkonu.

V kapitola 8.5 *Specifikace kabelů* najdete velikosti vodičů řídicích svorek a v kapitola 6 *Příklady nastavení aplikací* najdete obvyklé zapojení řídicích kabelů.

#### 4.8.3 Zapnutí motorického režimu (svorka 27)

Aby měnič kmitočtu fungoval s použitím výchozích naprogramovaných hodnot, je třeba umístit propojku mezi svorky 12 (nebo 13) a 27.

- Digitální vstupní svorka 27 je určena pro příjem příkazu zablokování od externího zdroje 24 V DC.
- Pokud není blokovací zařízení použito, zapojte propojku mezi řídicí svorku 12 (doporučeno) nebo 13 a svorku 27. Propojka zajistí na svorce 27 signál interního napětí 24 V.
- Pokud se na stavovém řádku v dolní části panelu LCP zobrazí zpráva *AUTOMATICKÝ VOLNÝ DOBĚH*, znamená to, že měnič je připraven k provozu, ale chybí vstupní signál na svorce 27.
- Pokud je do svorky 27 zapojeno volitelné vybavení instalované během výroby, zapojení neodpojujte.

#### 4.8.4 Volba napěťového nebo proudového vstupu (přepínače)

Analogové vstupní svorky 53 a 54 umožňují nastavení vstupního signálu jako napěťový (0 až 10 V) nebo proudový (0/4 až 20 mA).

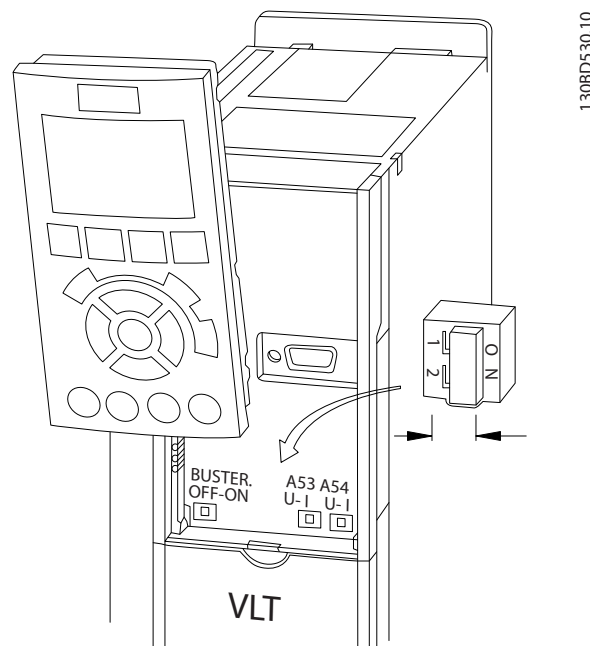
#### Výchozí nastavení parametru:

- Svorka 53: Signál žádané hodnoty otáček v režimu bez zpětné vazby (viz *parametr 16-61 Svorka 53, nastavení přepínače*).
- Svorka 54: Signál zpětné vazby v režimu se zpětnou vazbou (viz *parametr 16-63 Svorka 54, nastavení přepínače*).

### OZNAMENÍ!

Před změnou pozic přepínačů odpojte napájení měniče kmitočtu.

1. Odstraňte ovládací panel LCP (viz *Obrázek 4.10*).
2. Odstraňte veškeré volitelné vybavení zakrývající přepínače.
3. Přepínači A53 a A54 vyberte typ signálu. U volí napěťový, I volí proudový.



Obrázek 4.10 Umístění přepínačů svorek 53 a 54

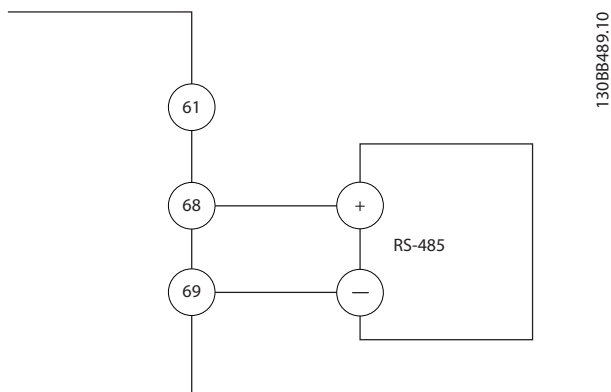
Chcete-li spustit Bezpečné vypnutí momentu, je zapotřebí zapojení dalších kabelů do měniče kmitočtu. Další informace naleznete v *Návodu k používání Bezpečného vypnutí momentu VLT®*.

### 4.8.5 Sériová komunikace RS485

Připojte kabely sériové komunikace RS485 ke svorkám (+)68 a (-)69.

- Používejte stíněný kabel sériové komunikace (doporučeno).
- Informace o správném uzemnění naleznete v kapitola 4.3 Uzemnění.

4



Obrázek 4.11 Schéma zapojení sériové komunikace

Pro základní nastavení sériové komunikace zvolte následující položky:

1. Typ protokolu v *parametr 8-30 Protokol*.
  2. Adresu měniče kmitočtu v *parametr 8-31 Adresa*.
  3. Přenosovou rychlost v *parametr 8-32 Přenosová rychlost*.
- V měniči kmitočtu jsou interně obsaženy dva komunikační protokoly.  
Danfoss FC  
Modbus RTU
  - Funkce lze naprogramovat dálkově pomocí softwaru protokolu a připojení RS485 nebo ve skupině parametrů *8-\*\* Kom. a doplňky*.
  - Zvolením konkrétního komunikačního protokolu se změní různé výchozí nastavení parametrů tak, aby odpovídalo specifikacím protokolu, a dále začnou být dostupné další parametry specifické pro daný protokol.
  - K dispozici jsou volitelné karty pro měnič kmitočtu s dalšími komunikačními protokoly. Pokyny k instalaci a provozu naleznete v dokumentaci k volitelné kartě.

## 4.9 Seznam kontrol před dokončením instalace

Před dokončením instalace měniče zkontrolujte celou instalaci podle *Tabulka 4.3*. Dokončené položky zaškrtněte.

Kontrolovaná položka	Popis	<input type="checkbox"/>
Pomocné vybavení	<ul style="list-style-type: none"> <li>Vyhledejte pomocné vybavení, přepínače, odpojovače nebo pojistky či jističe, které mohou být umístěny na napájecí straně měniče nebo na výstupu do motoru. Zkontrolujte, zda jsou připraveny na provoz při plných otáčkách.</li> <li>Zkontrolujte funkci a instalaci čidel použitých pro zajištění zpětné vazby měniče kmitočtu.</li> <li>Odstraňte z motorů veškeré kondenzátory pro korekci účinníku.</li> <li>Nastavte veškeré kondenzátory pro korekci účinníku na straně sítě a zajistěte, aby byly tlumeny.</li> </ul>	<input type="checkbox"/>
Vedení kabelů	<ul style="list-style-type: none"> <li>Veďte motorové kabely a řídicí kabely odděleně ve třech samostatných kovových trubkách kvůli zajištění izolace vysokofrekvenčního rušení.</li> </ul>	<input type="checkbox"/>
Řídicí kabely	<ul style="list-style-type: none"> <li>Zkontrolujte, zda nejsou polámané nebo poškozené kabely a uvolněné konektory.</li> <li>Zkontrolujte, zda jsou řídicí kabely izolovány od napájecích a motorových kabelů kvůli potlačení šumu.</li> <li>V případě potřeby zkontrolujte napěťový zdroj signálů.</li> </ul> <p>Doporučujeme použít stíněný kabel nebo kroucenou dvoulinku. Zkontrolujte správné zakončení stínění.</p>	<input type="checkbox"/>
Volný prostor pro zajištění chlazení	<ul style="list-style-type: none"> <li>Nad a pod měničem musí být dostatečný volný prostor pro zajištění proudění vzduchu pro chlazení, viz <i>kapitola 3.3 Montáž</i>.</li> </ul>	<input type="checkbox"/>
Okolní podmínky	<ul style="list-style-type: none"> <li>Zkontrolujte, zda jsou splněny požadavky na okolní podmínky.</li> </ul>	<input type="checkbox"/>
Pojistky a jističe	<ul style="list-style-type: none"> <li>Zkontrolujte správnost pojistek a jističů.</li> <li>Zkontrolujte, zda jsou všechny pojistky pevně usazeny a jsou provozuschopné a zda jsou všechny jističe rozpojené.</li> </ul>	<input type="checkbox"/>
Uzemnění	<ul style="list-style-type: none"> <li>Zkontrolujte, zda jsou kontakty zemního vodiče těsně dotažené a nejsou zoxidované.</li> </ul> <p>Použití kabelovodu nebo připevnění zadního panelu ke kovovému povrchu není považováno za dostatečné uzemnění.</p>	<input type="checkbox"/>
Vstupní a výstupní kabely	<ul style="list-style-type: none"> <li>Zkontrolujte dotaženost kontaktů.</li> <li>Zkontrolujte, zda jsou motorové a síťové kabely vedeny v samostatných kabelovodech nebo jako samostatné stíněné kabely.</li> </ul>	<input type="checkbox"/>
Vnitřek panelu	<ul style="list-style-type: none"> <li>Vnitřek měniče nesmí být znečištěný, zanesený otřepy, vlhký nebo zkorodovaný.</li> <li>Zkontrolujte, zda je měnič namontován na nenatřeném, kovovém povrchu.</li> </ul>	<input type="checkbox"/>
Přepínače	<ul style="list-style-type: none"> <li>Zkontrolujte, zda jsou všechny přepínače a odpojovače ve správné pozici.</li> </ul>	<input type="checkbox"/>
Vibrace	<ul style="list-style-type: none"> <li>Měnič musí být pevně připevněn a v případě potřeby musí být použity tlumící podložky.</li> <li>Všimněte si jakýchkoli neobvyklých vibrací.</li> </ul>	<input type="checkbox"/>

Tabulka 4.3 Seznam kontrol před dokončením instalace

### **⚠ UPOZORNĚNÍ**

#### POTENCIÁLNÍ NEBEZPEČÍ V PŘÍPADĚ VNITŘNÍ ZÁVADY

Při nesprávném zavření měniče kmitočtu hrozí nebezpečí úrazu.

- Před připojením k el. síti zkontrolujte, zda jsou všechny bezpečnostní kryty na místě a pevně utažené.

## 5 Uvedení do provozu

### 5.1 Bezpečnostní pokyny

Obecné bezpečnostní pokyny najdete v části kapitola 2 *Bezpečnost*.

#### **VAROVÁNÍ**

##### VYSOKÉ NAPĚTÍ

Po připojení k el. síti je v měničích kmitočtu přítomno vysoké napětí. Pokud by instalaci, spuštění a údržbu neprováděla kvalifikovaná osoba, hrozí nebezpečí smrti nebo vážného úrazu.

- Instalaci, spuštění a údržbu smí provádět pouze kvalifikovaný personál.

##### Před zapnutím napájení:

1. Zavřete správně kryt.
2. Zkontrolujte, zda jsou všechny kabelové průchodky pevně dotažené.
3. Napájení měniče musí být VYPNUTO a zablokováno. Nespoléhejte na to, že odpojovače měniče zajistí izolaci napájení.
4. Zkontrolujte, zda na vstupních svorkách L1 (91), L2 (92) a L3 (93) není napětí, fáze–fáze a fáze–země.
5. Zkontrolujte, zda na výstupních svorkách 96 (U), 97 (V) a 98 (W) není napětí, fáze–fáze a fáze–země.
6. Potvrďte trvalou funkci motoru měřením ohmických ( $\Omega$ ) hodnot na svorkách U–V (96–97), V–W (97–98) a W–U (98–96).
7. Zkontrolujte, zda je správně uzemněn měnič kmitočtu i motor.
8. Zkontrolujte, zda nejsou na měniči kmitočtu uvolněné kontakty na svorkách.
9. Zkontrolujte, zda napájecí napětí odpovídá napětí měniče kmitočtu a motoru.

### 5.2 Napájení

Zapněte napájení měniče kmitočtu následujícím postupem:

1. Zkontrolujte, zda napájecí napětí nekolísá o více než 3 %. Pokud tomu tak není, napravte nesyntetrii vstupního napětí předtím, než budete pokračovat. Po opravě napětí opakujte postup.
2. Zkontrolujte, zda zapojení jakéhokoli volitelného vybavení odpovídá aplikaci.

3. Zkontrolujte, zda jsou všechna ovládaná zařízení VYPNUTA (poloha OFF). Dveře panelu jsou zavřené nebo kryty pevně připevněné.
4. Zapněte měnič. Měnič NESPOUŠTĚJTE. U měničů vybavených odpojovačem přepněte odpojovač do polohy ON.

### 5.3 Ovládání pomocí ovládacího panelu LCP

#### 5.3.1 Ovládací panel LCP

Ovládací panel (LCP) je kombinací displeje a klávesnice na přední straně měniče.

Panel LCP má několik uživatelských funkcí:

- Spuštění, zastavení a řízení otáček, pokud měnič pracuje v režimu místního ovládání.
- Zobrazení provozních dat, stavů, výstrah a upozornění.
- Programování funkcí měniče kmitočtu.
- Ruční vynulování měniče kmitočtu po poruše, pokud není aktivní automatický reset.

K dispozici je také volitelný numerický panel LCP (NLCP). Panel NLCP pracuje podobně jako panel LCP. Podrobné informace o použití panelu NLCP najdete v příslušné Příručce programátora.

#### **OZNAMENÍ!**

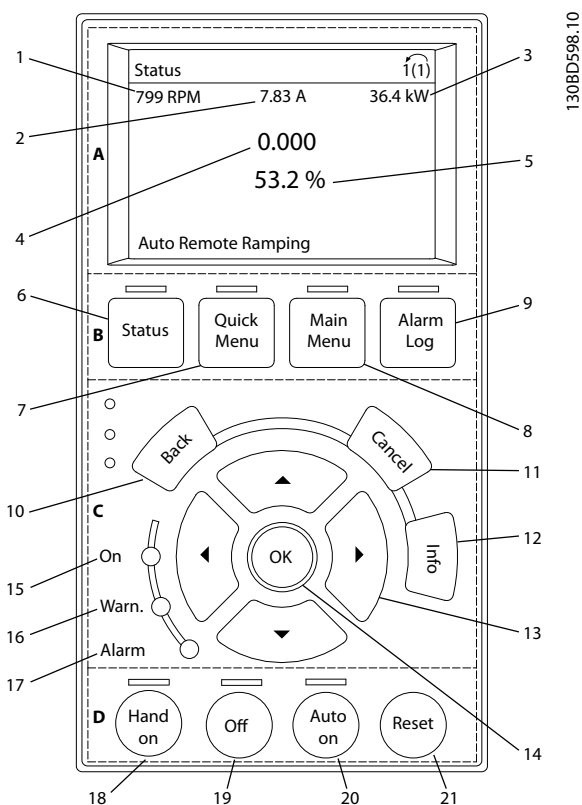
Při uvádění do provozu pomocí počítače nainstalujte Software pro nastavování MCT 10. Software lze stáhnout (základní verze) nebo objednat (rozšířená verze, objednávací číslo 130B1000). Další informace a soubory ke stažení najdete na [www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/Software+MCT10/MCT10+Downloads.htm](http://www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/Software+MCT10/MCT10+Downloads.htm).

#### 5.3.2 Uspořádání panelu GLCP

Ovládací panel GLCP je rozdělen na čtyři funkční skupiny (viz Obrázek 5.1).

- A. Oblast displeje
- B. Tlačítka menu displeje
- C. Navigační tlačítka a kontrolky (LED diody)
- D. Ovládací tlačítka a reset





Obrázek 5.1 Grafický ovládací panel (GLCP)

### A. Oblast displeje

Oblast displeje se rozsvítí, když je do měniče kmitočtu přivedeno síťové napětí nebo když je napájen prostřednictvím svorky stejnosměrné sběrnice nebo externího 24V zdroje. Informace zobrazené na panelu LCP lze upravit podle uživatelské aplikace. Možnosti se volí v rychlém menu Q3-13 *Nastavení displeje*.

Displej	Číslo parametru	Výchozí nastavení:
1	0-20	Otáčky [ot./min]
2	0-21	Proud motoru
3	0-22	Výkon [kW]
4	0-23	Kmitočet
5	0-24	Žádaná hodnota [%]

Tabulka 5.1 Legenda k Obrázek 5.1, oblast displeje

### B. Tlačítka menu displeje

Tlačítka menu se používají k nastavení parametrů přístupných pomocí menu, k přepínání režimů zobrazení stavu během normálního provozu a k zobrazení údajů z protokolu chybových stavů.

Tlačítko	Funkce
6 Status (Stav)	Stisknutím zobrazíte provozní informace.
7 Quick Menu (Rychlé menu)	Umožňuje přístup k programování parametrů pro počáteční nastavení a k podrobným pokynům pro mnoho aplikací.

	Tlačítko	Funkce
8	Main Menu (Hlavní menu)	Umožňuje přístup ke všem programovatelným parametrům.
9	Alarm Log (Paměť poplachů)	Zobrazí seznam aktuálních výstrah, posledních 10 poplachů a protokolů údržby.

Tabulka 5.2 Legenda k Obrázek 5.1, tlačítka menu displeje

### C. Navigační tlačítka a kontrolky (LED diody)

Navigační tlačítka slouží k programování funkcí a k pohybování kurzorem. Navigační tlačítka rovněž umožňují ovládání otáček v místním ovládacím režimu. V této oblasti jsou také umístěny tři stavové kontrolky měniče kmitočtu.

	Tlačítko	Funkce
10	Back (Zpět)	Vrátí vás k předchozímu kroku nebo seznamu ve struktuře menu.
11	Cancel (Storno)	Zruší poslední změnu nebo příkaz, pokud dosud nedošlo ke změně zobrazení.
12	Info	Stisknutím zobrazíte definici zobrazené funkce.
13	Navigační tlačítka	Pomocí čtyř navigačních tlačítek můžete přecházet mezi položkami menu.
14	OK	Používá se pro přístup ke skupinám parametrů nebo k provedení výběru.

Tabulka 5.3 Legenda k Obrázek 5.1, navigační tlačítka

	Kontrolka	Barva	Funkce
15	On	Zelená	Kontrolka ON se rozsvítí, když je do měniče kmitočtu přivedeno síťové napětí, nebo když je napájen prostřednictvím svorky stejnosměrné sběrnice, nebo z externího 24V zdroje.
16	Warn	Žlutá	Když je splněna podmínka výstrahy, rozsvítí se žlutá kontrolka WARN a na displeji se zobrazí zpráva popisující problém.
17	Alarm	Červená	Při chybovém stavu začne blikat červená kontrolka poplachu a zobrazí se text k poplachu.

Tabulka 5.4 Legenda k Obrázek 5.1, kontrolky (LED diody)

### D. Ovládací tlačítka a reset

Ovládací tlačítka jsou umístěna v dolní části ovládacího panelu.

	Tlačítko	Funkce
18	Hand On (Ručně)	Stisknutím tlačítka spustíte měnič kmitočtu v místním režimu. <ul style="list-style-type: none"> <li>Externí signál pro zastavení předaný na řídicí vstup nebo ze sériové komunikace potlačí místní režim.</li> </ul>

	Tlačítko	Funkce
19	Off (Vypnuto)	Zastaví motor, ale neodpojí napájení měniče kmitočtu.
20	Auto On (Automaticky)	Přepne systém na dálkové ovládání. <ul style="list-style-type: none"> <li>Reaguje na externí povel spuštění předaný pomocí řídicích svorek nebo sériové komunikace.</li> </ul>
21	Reset (Reset)	Vynuluje měnič kmitočtu ručně po vymazání poplachu.

Tabulka 5.5 Legenda k Obrázek 5.1, ovládací tlačítka a reset

5

## OZNAMENÍ!

Kontrast displeje je možné nastavit stisknutím tlačítka [Status] (Stav) a tlačítek [▲]/[▼].

### 5.3.3 Nastavení parametrů

Správné naprogramování pro aplikace často vyžaduje nastavení funkcí v několika souvisejících parametrech. Podrobnosti o parametrech jsou uvedeny v části kapitola 9.2 *Struktura menu parametrů*.

Naprogramovaná data se ukládají do měniče kmitočtu.

- Chcete-li vytvořit zálohu, uložte data do paměti ovládacího panelu LCP.
- Chcete-li stáhnout data do jiného měniče kmitočtu, připojte ovládací panel LCP k měniči a stáhněte uložená nastavení.
- Obnovení výchozích nastavení nezmění údaje uložené do paměti panelu LCP.

### 5.3.4 Ukládání a stahování dat do a z ovládacího panelu LCP

1. Před ukládáním nebo stahováním dat zastavte motor stisknutím tlačítka [Off] (Vypnuto).
2. Přejděte do [Main Menu] (Hlavní menu) parametr 0-50 *Kopírování přes LCP* a stiskněte tlačítko [OK].
3. Vyberte možnost [1] *Vše do LCP* pro uložení dat do panelu LCP nebo vyberte možnost [2] *Vše z LCP* pro stažení dat z panelu LCP.
4. Stiskněte tlačítko [OK]. Zobrazí se ukazatel průběhu ukládání nebo stahování.
5. Stisknutím tlačítka [Hand On] (Ručně) nebo [Auto On] (Automaticky) obnovte normální provoz.

### 5.3.5 Změna nastavení parametrů

Nastavení parametrů je dostupné k provádění změn pomocí tlačítek [Quick Menu] (Rychlé menu) nebo [Main Menu] (Hlavní menu). Tlačítko [Quick Menu] (Rychlé menu) umožňuje přístup pouze k omezenému počtu parametrů.

1. Stiskněte tlačítko [Quick Menu] (Rychlé menu) nebo [Main Menu] (Hlavní menu) na panelu LCP.
2. Stisknutím tlačítek [▲] [▼] procházejte skupiny parametrů, stisknutím tlačítka [OK] zvolte skupinu parametrů.
3. Stisknutím tlačítek [▲] [▼] procházejte parametry, stisknutím tlačítka [OK] zvolte parametr.
4. Ke změně hodnoty nastavení parametru použijte tlačítka [▲] [▼].
5. Stisknutím tlačítek [◀] [▶] posunete desetinnou čárku, když upravujete parametr s hodnotou vyjádřenou desetinným číslem.
6. Stisknutím tlačítka [OK] potvrdíte změnu.
7. Buď stiskněte dvakrát tlačítko [Back] (Zpět) a zobrazte Status (Stav), nebo stiskněte jednou tlačítko [Main Menu] (Hlavní menu) a otevřete Main Menu (Hlavní menu).

#### Zobrazení změn

Pod *Rychlé menu Q5 – Provedené změny* jsou zobrazeny všechny parametry, které byly změněny oproti výchozímu nastavení.

- V seznamu jsou uvedeny pouze změněné parametry aktuální programované sady.
- Parametry, u kterých byly obnoveny výchozí hodnoty, nejsou uvedeny.
- Zpráva *Prázdné* označuje, že nebyly změněny žádné parametry.

### 5.3.6 Výchozí nastavení

## OZNAMENÍ!

Při obnovení výchozích nastavení hrozí riziko ztráty záznamů o programování, údajích o motoru, lokalizaci a monitorování. Chcete-li vytvořit zálohu, uložte před inicializací data do ovládacího panelu LCP.

Obnovení výchozích hodnot nastavení parametrů měniče kmitočtu se provádí inicializací měniče. Inicializace se provádí pomocí parametr 14-22 *Provozní režim* (doporučeno) nebo ručně.

- Při inicializaci pomocí parametr 14-22 *Provozní režim* se nemění nastavení měniče kmitočtu, jako je počet hodin provozu, volba sériové

komunikace, nastavení vlastního menu, paměť poruch, paměť poplachů a další sledovací funkce.

- Při ruční inicializaci se vymažou všechna data týkající se motoru, programování, lokalizace a sledování a obnoví se výchozí nastavení měniče.

#### Doporučený postup inicializace prostřednictvím parametr 14-22 Provozní režim

1. Dvojitým stisknutím tlačítka [Main Menu] (Hlavní menu) otevřete parametry.
2. Přejděte na položku parametr 14-22 Provozní režim a stiskněte tlačítko [OK].
3. Vyberte položku [2] Inicializace a stiskněte tlačítko [OK].
4. Vypněte měnič a počkejte, až se displej vypne.
5. Zapněte měnič.

Během spuštění se obnoví výchozí nastavení parametrů. Spuštění může trvat o něco déle než normálně.

6. Zobrazí se poplach 80.
7. Stisknutím tlačítka [Reset] (Reset) se vrátíte do provozního režimu.

#### Postup ruční inicializace

1. Vypněte měnič a počkejte, až se displej vypne.
2. Současně stiskněte a přidržte tlačítka [Status] (Stav), [Main Menu] (Hlavní menu) a [OK] během zapínání měniče (přibližně 5 s nebo až uslyšíte cvaknutí a spustí se ventilátor).

Během spuštění se obnoví výchozí nastavení parametrů. Spuštění může trvat o něco déle než normálně.

Ruční inicializací se neobnoví následující informace o měniči kmitočtu:

- Parametr 15-00 Počet hodin provozu
- Parametr 15-03 Počet zapnutí
- Parametr 15-04 Počet přehřátí
- Parametr 15-05 Počet přepětí

## 5.4 Základní programování

### 5.4.1 Uvedení do provozu se SmartStart

Průvodce SmartStart umožňuje rychlou konfiguraci základních parametrů motoru a aplikace.

- Při prvním zapnutí nebo po inicializaci měniče kmitočtu se průvodce SmartStart spustí automaticky.
- Dokončete uvedení měniče kmitočtu do provozu podle pokynů na displeji. SmartStart lze kdykoli znovu spustit zvolením položky *Rychlé menu Q4 - SmartStart*.

- Informace o uvedení do provozu bez použití průvodce nastavením SmartStart naleznete v části kapitola 5.4.2 Uvedení do provozu prostřednictvím [Main Menu] (Hlavní menu) nebo v Příručce programátora.

### OZNAMENÍ!

Pro nastavení pomocí průvodce SmartStart jsou zapotřebí údaje o motoru. Požadované údaje jsou normálně uvedeny na typovém štítku motoru.

SmartStart nakonfiguruje měnič kmitočtu ve 3 fázích, přičemž každá je tvořena několika kroky, viz Tabulka 5.6.

Fáze		Komentář
1	Základní programování	Programování, například data motoru
2	Aplikační sekce	Vyberte a naprogramujte příslušnou aplikaci: <ul style="list-style-type: none"> <li>• Jedno čerpadlo/motor</li> <li>• Střídání motorů</li> <li>• Základní regulátor kaskády</li> <li>• Master/podřízený</li> </ul>
3	Funkce z oboru vodárenství a čerpadla	Přejděte na parametry aplikací pro vodárenství a čerpadla.

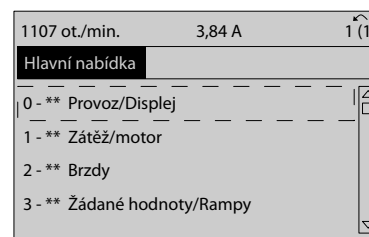
Tabulka 5.6 SmartStart, nastavení ve 3 fázích

### 5.4.2 Uvedení do provozu prostřednictvím [Main Menu] (Hlavní menu)

Doporučené nastavení parametrů slouží pro účely spuštění a kontroly. Aplikační nastavení se mohou lišit.

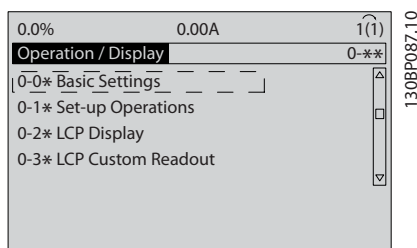
Tyto údaje se musí zadávat při zapnutém napájení, ale předtím, než spustíte provoz měniče kmitočtu.

1. Stiskněte tlačítko [Main Menu] (Hlavní menu) na panelu LCP.
2. Pomocí navigačních tlačítek přejděte na skupinu parametrů 0-\*\* Provoz/displej a stiskněte tlačítko [OK].



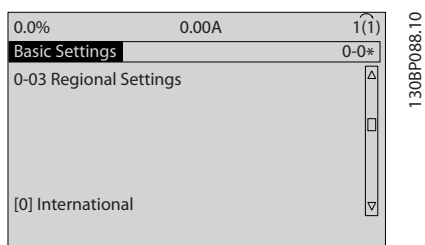
Obrázek 5.2 Main Menu (Hlavní menu)

- Pomocí navigačních tlačítek přejděte na skupinu parametrů 0-0\* *Základní nastavení* a stiskněte tlačítko [OK].



Obrázek 5.3 Provoz/displej

- Pomocí navigačních tlačítek přejděte na parametr 0-03 *Regionální nastavení* a stiskněte tlačítko [OK].



Obrázek 5.4 Základní nastavení

- Pomocí navigačních tlačítek zvolte podle potřeby [0] *Mezinárodní* nebo [1] *Severní Amerika* a stiskněte tlačítko [OK]. (Tím se změní výchozí nastavení řady základních parametrů.)
- Stiskněte tlačítko [Main Menu] (Hlavní menu) na panelu LCP.
- Pomocí navigačních tlačítek přejděte na parametr 0-01 *Jazyk*.
- Vyberte jazyk a stiskněte tlačítko [OK].
- Pokud je umístěna propojka mezi řídicími svorkami 12 a 27, ponechejte parametr 5-12 *Svorka 27, digitální vstup* na výchozím továrním nastavení. Jinak zvolte v parametru parametr 5-12 *Svorka 27, digitální vstup* hodnotu *Bez funkce*.
- Provedte nastavení specifická pro aplikaci v následujících parametrech:
  - Parametr 3-02 *Minimální žádaná hodnota*
  - Parametr 3-03 *Max. žádaná hodnota*
  - Parametr 3-41 *Rampa 1, doba rozběhu*
  - Parametr 3-42 *Rampa 1, doba doběhu*
  - Parametr 3-13 *Místo žádané hodnoty*. Podle r. Ručně/Automaticky Místní Dálková.

### 5.4.3 Nastavení asynchronního motoru

Zadejte následující údaje o motoru. Potřebné informace naleznete na typovém štítku motoru.

- Parametr 1-20 *Výkon motoru [kW]* nebo parametr 1-21 *Výkon motoru [HP]*
- Parametr 1-22 *Napětí motoru*
- Parametr 1-23 *Kmitočet motoru*
- Parametr 1-24 *Proud motoru*
- Parametr 1-25 *Jmenovité otáčky motoru*

Při spuštění v režimu řízení vektoru magnetického toku, nebo pro optimální výkon v režimu VVC<sup>+</sup>, jsou zapotřebí k nastavení následujících parametrů další údaje o motoru. Potřebné údaje naleznete na technickém listu motoru (tyto údaje obvykle nejsou uvedeny na typovém štítku motoru). Spusťte úplný test AMA pomocí možnosti parametr 1-29 *Autom. přizpůsobení k motoru, AMA [1]* Zapnout kompl. AMA nebo zadejte parametry ručně. Parametr 1-36 *Ztráty v železe (Rfe)* se vždy zadává ručně.

- Parametr 1-30 *Odpor statoru (Rs)*
- Parametr 1-31 *Odpor rotoru (Rr)*
- Parametr 1-33 *Rozptylová reaktance statoru (X1)*
- Parametr 1-34 *Rozptylová reaktance rotoru (X2)*
- Parametr 1-35 *Hlavní reaktance (Xh)*
- Parametr 1-36 *Ztráty v železe (Rfe)*

#### Nastavení specifické pro aplikaci při spuštění režimu VVC<sup>+</sup>

Režim VVC<sup>+</sup> je nejrobustnější řídicí režim. Ve většině situací poskytuje optimální výkon bez další nastavení. K dosažení nejlepšího výkonu spusťte kompletní AMA.

#### Nastavení specifické pro aplikaci při spuštění režimu řízení vektoru magnetického toku

Režim řízení vektoru magnetického toku je preferovaný režim řízení pro dosažení optimálního výkonu na hřídeli v dynamických aplikacích. Provedte test AMA, protože tento řídicí režim vyžaduje přesné údaje o motoru. Dle dané aplikace bude možná potřeba provést další nastavení.

Doporučení týkající se dané aplikace najdete v *Tabulka 5.7*.

Použití	Nastavení
Aplikace s malou setrvačností	Zachovejte vypočítané hodnoty.
Aplikace s velkou setrvačností	<i>Parametr 1-66 Min. proud při nízkých otáčkách.</i> Zvyšte proud na hodnotu mezi výchozí a maximální podle aplikace. Nastavte doby rozběhu a doběhu podle aplikace. Příliš rychlý rozběh způsobí nadproud nebo příliš vysoký moment. Příliš rychlý doběh způsobí vypnutí z důvodu přepětí.
Vysoké zatížení při nízkých otáčkách	<i>Parametr 1-66 Min. proud při nízkých otáčkách.</i> Zvyšte proud na hodnotu mezi výchozí a maximální podle aplikace.
Aplikace bez zatížení	Nastavte <i>parametr 1-18 Min. Current at No Load</i> , abyste dosáhli plynulejšího chodu motoru snížením kolísání momentu a vibrací.
Pouze flux vektorové řízení bez čidla	Nastavte <i>parametr 1-53 Model Shift Frequency</i> . Příklad 1: Pokud motor osciluje při 5 Hz a je vyžadován dynamický výkon při 15 Hz, nastavte <i>parametr 1-53 Model Shift Frequency</i> na 10 Hz. Příklad 2: Pokud aplikace zahrnuje změny dynamického zatížení při nízkých otáčkách, snižte <i>parametr 1-53 Model Shift Frequency</i> . Sledujte chování motoru, abyste měli jistotu, že posunutý kmitočet modelu není snížen příliš. Příznaky nevhodného posunutí kmitočtu modelu jsou oscilace motoru nebo vypnutí měniče kmitočtu.

Tabulka 5.7 Doporučení pro aplikace s řízením vektoru magnetického toku

#### 5.4.4 Nastavení motoru s permanentním magnetem ve VVC<sup>+</sup>

### **OZNAMENÍ!**

Při řízení ventilátorů a čerpadel používejte pouze motor s permanentními magnety.

#### Počáteční naprogramování

- Aktivujte provoz s motorem s permanentními magnety v par. *Parametr 1-10 Konstrukce motoru*, vyberte možnost [1] PM, SPM bez vyn. p.
- Nastavte *parametr 0-02 Jednotka otáček motoru* na [0] ot./min.

#### Naprogramování údajů o motoru

Po zvolení motoru s permanentním magnetem v části *Parametr 1-10 Konstrukce motoru* budou aktivní parametry týkající se motoru s permanentním magnetem ve skupinách parametrů 1-2\* *Data motoru*, 1-3\* *Podr. údaje o mot.* a 1-4\*.

Potřebné informace naleznete na typovém štítku motoru a v technických údajích k motoru.

Naprogramujte následující parametry v uvedeném pořadí:

- Parametr 1-24 Proud motoru*
- Parametr 1-26 Jmenovitý moment motoru*
- Parametr 1-25 Jmenovité otáčky motoru*
- Parametr 1-39 Póly motoru*
- Parametr 1-30 Odpor statoru (Rs)*  
Zadejte odpor vinutí statoru (Rs) fáze–střední vodič. Pokud znáte pouze hodnoty fáze–fáze, vydělte hodnotu dvěma, abyste získali hodnotu fáze–střední vodič (hvězda).
- Parametr 1-37 Indukčnost v ose d (Ld)*  
Zadejte přímou indukčnost motoru s permanentním magnetem fáze–střední vodič. Pokud znáte pouze hodnoty fáze–fáze, vydělte hodnotu dvěma, abyste získali hodnotu fáze–střední vodič (hvězda).
- Parametr 1-40 Zpětná elmot. síla při 1000 ot./min.*  
Zadejte zpětnou elektromotorickou sílu motoru s permanentním magnetem při mechanických otáčkách 1 000 ot./min (efektivní hodnota). Zpětná elmot. síla je napětí generované motorem s PM, když není připojen měnič a hřídel je otáčena externím pohonem. Zpětná elmot. síla se obvykle uvádí pro jmenovité otáčky motoru nebo pro otáčky 1 000 ot./min při měření mezi 2 fázemi. Když není k dispozici hodnota pro otáčky motoru 1 000 ot./min, vypočítejte správnou hodnotu následovně: Je-li zpětná elektromotorická síla např. 320 V při 1 800 ot./min, vypočítáte ji pro 1 000 ot./min následovně: Zpětná elektromotorická síla = (Napětí/ot./min)\*1 000 = (320/1 800)\*1 000 = 178. Tato hodnota musí být naprogramována pro *Parametr 1-40 Zpětná elmot. síla při 1000 ot./min..*

#### Test funkce motoru

- Spustte motor při nízkých otáčkách (100 až 200 ot./min). Jestliže se motor neotáčí, zkontrolujte instalaci, obecné programování a data motoru.
- Zkontrolujte, zda rozběhová funkce v *parametr 1-70 PM Start Mode* odpovídá požadavkům aplikace.

### Detekce rotoru

Tato funkce je doporučenou volbou u aplikací, kdy motor startuje z klidového stavu, např. u čerpadel nebo dopravníků. U některých motorů je při vyslání impulsu slyšet zvláštní zvuk. Motoru to nijak neuškodí.

### Parkování

Tato funkce je doporučenou volbou u aplikací, kdy se motor otáčí pomalu, např. u ventilátorů ve větrných mlýnech. *parametr 2-06 Parking Current* a *parametr 2-07 Parking Time* lze nastavit. Zvyšte tovární nastavení těchto parametrů pro aplikace s vysokou setrvačností.

Spusťte motor ve jmenovitých otáčkách. Pokud aplikace neběží příliš dobře, zkontrolujte nastavení motoru s per. magnety ve VVC<sup>+</sup>. Doporučení pro různé aplikace najdete v *Tabulka 5.7*.

Použití	Nastavení
Aplikace s malou setrvačností $I_{Load}/I_{Motor} < 5$	<i>parametr 1-17 Voltage filter time const.</i> je potřeba zvýšit 5x až 10x. <i>parametr 1-14 Damping Gain</i> je potřeba snížit, <i>parametr 1-66 Min. proud při nízkých otáčkách</i> je potřeba snížit (< 100 %).
Aplikace s malou setrvačností $50 > I_{Load}/I_{Motor} > 5$	Zachovejte vypočítané hodnoty.
Aplikace s velkou setrvačností $I_{Load}/I_{Motor} > 50$	<i>parametr 1-14 Damping Gain</i> , <i>parametr 1-15 Low Speed Filter Time Const.</i> a <i>parametr 1-16 High Speed Filter Time Const.</i> je potřeba zvýšit.
Vysoké zatížení při nízkých otáčkách < 30 % (jmenovitých otáček)	<i>parametr 1-17 Voltage filter time const.</i> je potřeba zvýšit. <i>parametr 1-66 Min. proud při nízkých otáčkách</i> je potřeba zvýšit (> 100 % po delší dobu může způsobit přehřátí motoru).

**Tabulka 5.8 Doporučení pro různé aplikace**

Jestliže motor osciluje v určitých otáčkách, zvyšte *parametr 1-14 Damping Gain*. Zvyšujte hodnotu v malých krocích. V závislosti na motoru může být vhodná hodnota tohoto parametru o 10 či o 100 % vyšší než výchozí hodnota.

Rozběhový moment je možné nastavit v *parametr 1-66 Min. proud při nízkých otáčkách*. 100 % zajistí rozběhový moment v hodnotě jmenovitého momentu.

## 5.4.5 Nastavení motoru SynRM s VVC<sup>+</sup>

V této části je popsáno nastavení motoru SynRM s VVC<sup>+</sup>.

### Počáteční naprogramování

Abyste aktivovali provoz s motorem SynRM, vyberte [5] *Sync. Reluctance (Reluktanční synchronizace) (S)* v *parametr 1-10 Konstrukce motoru* (pouze pro FC-302).

### Naprogramování údajů o motoru

Po provedení počátečního naprogramování budou aktivní parametry související s motorem SynRM ve skupinách parametrů 1-2\* *Data motoru*, 1-3\* *Podr. údaje o mot.* a 1-4\* *Adv. Motor Data II (Podr. údaje o mot. II)*. Použijte údaje na typovém štítku motoru a v technických údajích k motoru pro naprogramování následujících parametrů v uvedeném pořadí:

1. *Parametr 1-23 Kmitočet motoru*
2. *Parametr 1-24 Proud motoru*
3. *Parametr 1-25 Jmenovité otáčky motoru*
4. *Parametr 1-26 Jmenovitý moment motoru*

Spusťte kompletní AMA pomocí možnosti *parametr 1-29 Autom. přizpůsobení k motoru, AMA [1]* *Zapnout kompl. AMA* nebo zadejte následující parametry ručně:

1. *Parametr 1-30 Odpor statoru (Rs)*
2. *Parametr 1-37 Indukčnost v ose d (Ld)*
3. *Parametr 1-44 d-axis Inductance (Ld) 200% Inom*
4. *Parametr 1-45 q-axis Inductance (Lq) 200% Inom*
5. *Parametr 1-48 Inductance Sat. Point*

### Nastavení specifické pro aplikaci

Spusťte motor ve jmenovitých otáčkách. Pokud aplikace neběží příliš dobře, zkontrolujte nastavení VVC<sup>+</sup> SynRM. *Tabulka 5.9* poskytuje doporučení pro konkrétní aplikaci:

Použití	Nastavení
Aplikace s malou setrvačností $I_{Load}/I_{Motor} < 5$	Zvyšte <i>parametr 1-17 Voltage filter time const.</i> 5krát až 10krát. Snižte <i>parametr 1-14 Damping Gain</i> . Snižte <i>parametr 1-66 Min. proud při nízkých otáčkách</i> (< 100 %).
Aplikace s malou setrvačností $50 > I_{Load}/I_{Motor} > 5$	Zachovejte výchozí hodnoty.
Aplikace s velkou setrvačností $I_{Load}/I_{Motor} > 50$	Zvyšte <i>parametr 1-14 Damping Gain</i> , <i>parametr 1-15 Low Speed Filter Time Const.</i> a <i>parametr 1-16 High Speed Filter Time Const.</i>

Použití	Nastavení
Vysoké zatížení při nízkých otáčkách < 30 % (jmenovitých otáček)	Zvyšte <i>parametr 1-17 Voltage filter time const.</i> Zvyšte <i>parametr 1-66 Min. proud při nízkých otáčkách</i> , abyste nastavili záběrový moment. 100% proud poskytne jako záběrový moment jmenovitý moment. Tento parametr nezávisí na <i>parametr 30-20 High Starting Torque Time [s]</i> a <i>parametr 30-21 High Starting Torque Current [%]</i> ). Pokud by motor pracoval s vyšším proudem než 100 % po delší dobu, mohlo by dojít k jeho přehřátí.
Dynamické aplikace	U vysoce dynamických aplikací zvyšte <i>parametr 14-41 Minimální magnetizace AEO</i> . Nastavení <i>parametr 14-41 Minimální magnetizace AEO</i> zajistí dobrou rovnováhu mezi energetickou efektivitou a dynamikou. Pomocí nastavení <i>parametr 14-42 Minimální kmitočet AEO</i> specifikujte minimální kmitočet, při kterém má měnič kmitočku použít minimální magnetizaci.

Tabulka 5.9 Doporučení pro různé aplikace

Jestliže motor osciluje v určitých otáčkách, zvyšte *parametr 1-14 Damping Gain*. Zvyšujte hodnotu zesílení tlumení v malých krocích. V závislosti na motoru může být optimální hodnota tohoto parametru o 10 či o 100 % vyšší než výchozí hodnota.

#### 5.4.6 Automatická optimalizace spotřeby (AEO)

### **OZNAMENÍ!**

**AEO není důležitá pro motory s permanentními magnety.**

AEO je postup, který minimalizuje napětí přiváděné do motoru a tím snižuje spotřebu energie, generování tepla a hluk.

Chcete-li aktivovat AEO, nastavte *parametr 1-03 Momentová charakteristika* na [2] *Aut. optim. spotřeby mom. komp.* nebo [3] *Aut. optim. spotřeby kvadr. mom.*

#### 5.4.7 Automatické přizpůsobení motoru (AMA)

AMA je procedura, s jejíž pomocí se dosáhne optimální kompatibility měniče kmitočku a motoru.

- Měnič kmitočku si vytvoří matematický model motoru a bude regulovat výstupní proud motoru. Postup rovněž testuje symetrii vstupních fází elektrického napájení. Porovnává charakteristiky motoru s údaji zadanými z typového štítku motoru.
- Během spuštění testu AMA se neotáčí hřídel motoru a do motoru se nepřivádí točivé pole.
- U některých motorů nebude možné provést kompletní test AMA. V takovém případě zvolte možnost [2] *Zapnout omez. AMA*.
- Pokud je k motoru připojen výstupní filtr, zvolte možnost [2] *Zapnout omez. AMA*.
- Pokud se objeví výstrahy nebo poplachy, vyhledejte informace v kapitola 7.4 *Seznam výstrah a poplachů*.
- K dosažení nejlepších výsledků provádějte test na chladném motoru.

#### Spuštění testu AMA

1. Stisknutím tlačítka [Main Menu] (Hlavní menu) otevřete parametry.
2. Přejděte na skupinu parametrů 1-\*\* *Zátěž/motor* a stiskněte tlačítko [OK].
3. Přejděte na skupinu parametrů 1-2\* *Data motoru* a stiskněte tlačítko [OK].
4. Přejděte na položku *parametr 1-29 Autom. přizpůsobení k motoru, AMA* a stiskněte tlačítko [OK].
5. Zvolte možnost [1] *Zapnout kompl. AMA* a stiskněte tlačítko [OK].
6. Postupujte podle pokynů na displeji.
7. Test proběhne automaticky a oznámí své ukončení.
8. Podrobné údaje o motoru se zadávají ve skupině parametrů 1-3\* *Podr. údaje o mot.*

#### 5.5 Kontrola rotace motoru

### **OZNAMENÍ!**

**Hrozí riziko poškození čerpadel/kompresorů způsobené otáčením motoru špatným směrem. Před spuštěním měniče kmitočku zkontrolujte směr otáčení motoru.**

Motor se nakrátko spustí při kmitočtu 5 Hz nebo při minimálním kmitočtu nastaveném v *parametr 4-12 Minimální otáčky motoru [Hz]*.

1. Stiskněte tlačítko [Main Menu] (Hlavní menu).
2. Přejděte na položku *parametr 1-28 Kontrola otáčení motoru* a stiskněte tlačítko [OK].
3. Přejděte na hodnotu [1] *Zapnuto*.

Zobrazí se následující text: *Pozor! Motor se možná otáčí špatným směrem.*

4. Stiskněte tlačítko [OK].
5. Postupujte podle pokynů na displeji.

### **OZNAMENÍ!**

Chcete-li změnit směr otáčení motoru, odpojte napájení měniče kmitočtu a vyčkejte, až se vybijí komponenty. Změňte zapojení dvou motorových kabelů ze tří na straně motoru nebo měniče kmitočtu.

## 5.6 Místní test

1. Stisknutím tlačítka [Hand On] (Ručně) zadejte měniči kmitočtu příkaz místního spuštění.
2. Zrychlete měnič kmitočtu stisknutím tlačítka [▲] na plné otáčky. Posunutím kurzoru doleva od desetinné čárky zrychlíte provádění změn zadávání.
3. Všimněte si jakýchkoli potíží se zrychlením.
4. Stiskněte tlačítko [Off] (Vypnout). Všimněte si jakýchkoli potíží se zpomalením.

V případě potíží se zrychlováním nebo zpomalováním se podívejte do části *kapitola 7.5 Odstraňování problémů*. Informace o resetování měniče kmitočtu po vypnutí naleznete v *kapitola 7.4 Seznam výstrah a poplachů*.

## 5.7 Spuštění systému

Postup v této části vyžaduje, aby bylo dokončeno zapojení a programování aplikace. Doporučujeme provést následující kroky poté, co bylo dokončeno nastavení aplikace.

1. Stiskněte tlačítko [Auto On] (Automaticky).
2. Aktivujte externí povel spuštění.
3. Nastavte žádanou hodnotu otáček v rozsahu otáček.
4. Deaktivujte externí povel spuštění.
5. Zkontrolujte úroveň zvuku a vibrací motoru, abyste se ujistili, že systém pracuje správně.

Pokud se objeví výstrahy nebo poplachy, vyhledejte informace v *kapitola 7.3 Typy výstrah a poplachů* nebo *kapitola 7.4 Seznam výstrah a poplachů*.



## 6 Příklady nastavení aplikací

Příklady v této části mají sloužit jako stručná reference pro běžné aplikace.

- Není-li uvedeno jinak, jsou pro nastavení parametrů použity výchozí hodnoty pro daný region (zvolený v *parametr 0-03 Regionální nastavení*).
- Parametry přidružené ke svorkám a jejich nastavení jsou uvedeny vedle schémat.
- Zobrazeno je také požadované nastavení přepínačů pro analogové svorky A53 nebo A54.

### OZNAMENÍ!

Když je použita volitelná funkce STO, bude možná třeba umístit propojku mezi svorky 12 (nebo 13) a 37, aby měnič kmitočtu fungoval s použitím výchozích naprogramovaných hodnot.

### 6.1 Příklady aplikací

#### 6.1.1 Zpětná vazba

		Parametry	
FC		Funkce	Nastavení
+24 V	12	parametr 6-22	4 mA*
+24 V	13	Svorka 54, malý proud	
D IN	18	parametr 6-23	20 mA*
D IN	19	Svorka 54, velký proud	
COM	20	parametr 6-24	0*
D IN	27	Svorka 54, nízká ž. h./zpětná vazba	
D IN	29	parametr 6-25	50*
D IN	32	Svorka 54, vys. ž. h./zpětná vazba	
D IN	33	* = Výchozí hodnota	
D IN	37	Poznámky/komentáře: D IN 37 je doplněk.	
+10 V	50		
A IN	53		
A IN	54		
COM	55		
A OUT	42		
COM	39		

Tabulka 6.1 Analogový proudový snímač zpětné vazby

		Parametry	
FC		Funkce	Nastavení
+24 V	12	parametr 6-20	0,07 V*
+24 V	13	Svorka 54, nízké napětí	
D IN	18	parametr 6-21	10 V*
D IN	19	Svorka 54, vysoké napětí	
COM	20	parametr 6-24	0*
D IN	27	Svorka 54, nízká ž. h./zpětná vazba	
D IN	29	parametr 6-25	50*
D IN	32	Svorka 54, vys. ž. h./zpětná vazba	
D IN	33	* = Výchozí hodnota	
D IN	37	Poznámky/komentáře: D IN 37 je doplněk.	
+10 V	50		
A IN	53		
A IN	54		
COM	55		
A OUT	42		
COM	39		

Tabulka 6.2 Analogový napěťový snímač zpětné vazby (3 vodiče)

		Parametry	
FC		Funkce	Nastavení
+24 V	12	parametr 6-20	0,07 V*
+24 V	13	Svorka 54, nízké napětí	
D IN	18	parametr 6-21	10 V*
D IN	19	Svorka 54, vysoké napětí	
COM	20	parametr 6-24	0*
D IN	27	Svorka 54, nízká ž. h./zpětná vazba	
D IN	29	parametr 6-25	50*
D IN	32	Svorka 54, vys. ž. h./zpětná vazba	
D IN	33	* = Výchozí hodnota	
D IN	37	Poznámky/komentáře: D IN 37 je doplněk.	
+10 V	50		
A IN	53		
A IN	54		
COM	55		
A OUT	42		
COM	39		

Tabulka 6.3 Analogový napěťový snímač zpětné vazby (4 vodiče)

## 6.1.2 Otáčky

		Parametry	
		Funkce	Nastavení
	FC		
	+24 V	120	
	+24 V	130	
	D IN	180	
	D IN	190	
	COM	200	
	D IN	270	
	D IN	290	
	D IN	320	
	D IN	330	
D IN	370		
+10 V	500		
A IN	530		
A IN	540		
COM	550		
A OUT	420		
COM	390		
		* = Výchozí hodnota	
		Poznámky/komentáře: D IN 37 je doplněk.	

Tabulka 6.4 Analogová žádaná hodnota otáček (napětí)

		Parametry	
		Funkce	Nastavení
	FC		
	+24 V	120	
	+24 V	130	
	D IN	180	
	D IN	190	
	COM	200	
	D IN	270	
	D IN	290	
	D IN	320	
	D IN	330	
D IN	370		
+10 V	500		
A IN	530		
A IN	540		
COM	550		
A OUT	420		
COM	390		
		* = Výchozí hodnota	
		Poznámky/komentáře: D IN 37 je doplněk.	

Tabulka 6.6 Žádaná hodnota otáček (pomocí manuálního potenciometru)

		Parametry	
		Funkce	Nastavení
	FC		
	+24 V	120	
	+24 V	130	
	D IN	180	
	D IN	190	
	COM	200	
	D IN	270	
	D IN	290	
	D IN	320	
	D IN	330	
D IN	370		
+10 V	500		
A IN	530		
A IN	540		
COM	550		
A OUT	420		
COM	390		
		* = Výchozí hodnota	
		Poznámky/komentáře: D IN 37 je doplněk.	

Tabulka 6.5 Analogová žádaná hodnota otáček (proud)

## 6.1.3 Spuštění/zastavení

		Parametry	
		Funkce	Nastavení
	FC		
	+24 V	120	
	+24 V	130	
	D IN	180	
	D IN	190	
	COM	200	
	D IN	270	
	D IN	290	
	D IN	320	
	D IN	330	
D IN	370		
+10 V	500		
A IN	530		
A IN	540		
COM	550		
A OUT	420		
COM	390		
		* = Výchozí hodnota	
		Poznámky/komentáře: D IN 37 je doplněk.	

Tabulka 6.7 Příkaz ke spuštění nebo zastavení s externím zablokováním

		Parametry	
		Funkce	Nastavení
		parametr 5-10	[8] Start*
		Svorka 18, digitální vstup	
		parametr 5-12	[7] Externí zablokování
		Svorka 27, digitální vstup	
		* = Výchozí hodnota	
		<b>Poznámky/komentáře:</b> Když je par. parametr 5-12 Svorka 27, digitální vstup nastaven na hodnotu [0] Bez funkce, propojka ke svorce 27 není potřeba. D IN 37 je doplněk.	

Tabulka 6.8 Příkaz ke spuštění nebo zastavení bez externího zablokování

		Parametry	
		Funkce	Nastavení
		Parametr 5-10	[8] Start*
		Svorka 18, digitální vstup	
		Parametr 5-11	[52] Povolení běhu
		Svorka 19, Digitální vstup	
		Parametr 5-12	[7] Externí zablokování
		Svorka 27, digitální vstup	
		parametr 5-40	[167] Příkaz startu aktivní
		* = Výchozí hodnota	
		<b>Poznámky/komentáře:</b> D IN 37 je doplněk.	

Tabulka 6.9 Povolení běhu

## 6.1.4 Externí vynulování poplachu

		Parametry	
		Funkce	Nastavení
		Parametr 5-11	[1] Vynulování
		Svorka 19, Digitální vstup	
		* = Výchozí hodnota	
		<b>Poznámky/komentáře:</b> D IN 37 je doplněk.	

Tabulka 6.10 Externí vynulování poplachu

## 6.1.5 RS-485

FC		Parametry	
		Funkce	Nastavení
+24 V	12	Parametr 8-30	
+24 V	13	Protokol	FC*
D IN	18	Parametr 8-31	1*
D IN	19	Adresa	
COM	20	Parametr 8-32	9600*
D IN	27	Přenosová rychlost	
D IN	29	* = Výchozí hodnota	
D IN	32	<b>Poznámky/komentáře:</b>	
D IN	33	Ve výše uvedených parametrech vyberte protokol, adresu a přenosovou rychlost.	
D IN	37	D IN 37 je doplněk.	
+10 V	50		
A IN	53		
A IN	54		
COM	55		
A OUT	42		
COM	39		
R1	01, 02, 03		
R2	04, 05, 06		
	61, 68, 69	RS-485	

Tabulka 6.11 Připojení k síti pomocí RS-485

## 6.1.6 Termistor motoru

**VAROVÁNÍ**
**IZOLACE TERMISTORU**

Riziko úrazu nebo poškození zařízení.

- Použijte pouze termistory se zesílenou či dvojitou izolací, aby vyhověly požadavkům na izolaci PELV.

VLT		Parametry	
		Funkce	Nastavení
+24 V	12	Parametr 1-90 T	[2] Vypnutí tepelná ochrana motoru
+24 V	13	Parametr 1-93 Z	[1] Analogový vstup 53
D IN	18	* = Výchozí hodnota	
D IN	19	<b>Poznámky/komentáře:</b>	
COM	20	Když je pouze potřeba zobrazit výstrahu, parametr 1-90 Tepelná ochrana motoru se nastaví na hodnotu [1] Výstraha termistor.	
D IN	27	D IN 37 je doplněk.	
D IN	29		
D IN	32		
D IN	33		
D IN	37		
+10 V	50		
A IN	53		
A IN	54		
COM	55		
A OUT	42		
COM	39		
	U-I	A53	

Tabulka 6.12 Termistor motoru

## 7 Údržba, diagnostika a odstraňování problémů

Tato kapitola obsahuje pokyny k údržbě a servisu, stavové zprávy, výstrahy a poplachy a základní odstraňování problémů.

### 7.1 Údržba a servis

Za normálních provozních podmínek a profilů zatížení nevyžaduje měnič kmitočtu údržbu po celou dobu své životnosti. Abyste předešli poruchám, nebezpečí a poškození, kontrolujte měnič kmitočtu v pravidelných intervalech podle provozních podmínek. Opatřované nebo poškozené součásti nahradte originálními náhradními díly nebo standardními díly. Informace ohledně servisu a podpory naleznete na [www.danfoss.com/contact/sales\\_and\\_services/](http://www.danfoss.com/contact/sales_and_services/).

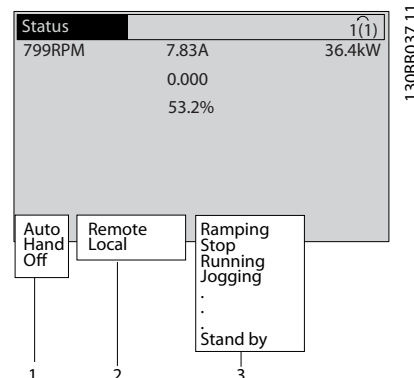
#### **VAROVÁNÍ**

##### NEÚMYSLNÝ START

Když je měnič kmitočtu připojen k elektrické síti, stejnosměrnému zdroji napájení nebo sdílení zátěže, motor se může kdykoli spustit. Neúmyslný start během programování, servisu nebo opravy může mít za následek smrt, vážný úraz nebo poškození majetku. Motor se může spustit pomocí externího vypínače, příkazu sériové sběrnice, přivedeným signálem žádané hodnoty z LCP nebo LOP, prostřednictvím dálkového ovládání pomocí Software pro nastavování MCT 10 nebo po odstranění chybového stavu.

### 7.2 Stavové zprávy

Když je měnič kmitočtu ve *stavovém režimu*, měnič automaticky generuje stavové zprávy, které se zobrazují v dolním řádku displeje (viz Obrázek 7.1).



1	Provozní režim (viz Tabulka 7.1)
2	Místo žádané hodnoty (viz Tabulka 7.2)
3	Provozní stav (viz Tabulka 7.3)

Obrázek 7.1 Zobrazení stavu

V tabulkách *Tabulka 7.1* až *Tabulka 7.3* jsou popsány zobrazované stavové zprávy.

Off (Vypnuto)	Měnič kmitočtu nereaguje na řídicí signály, dokud není stisknuto tlačítko [Auto On] (Automaticky) nebo [Hand On] (Ručně).
Automaticky	Měnič kmitočtu je řízen pomocí řídicích svorek a/nebo pomocí sériové komunikace.
Ručně	Měnič kmitočtu se ovládá navigačními tlačítky na panelu LCP. Lokální řízení potlačí povely zastavení, vynulování, reverzace, stejnosměrného brzdění a další signály.

Tabulka 7.1 Provozní režim

Dálková	Žádaná hodnota otáček je dána externími signály, sériovou komunikací nebo interními předvolenými žádanými hodnotami.
Místní	Měnič kmitočtu je řízen v režimu [Hand On] (Ručně) nebo referenčními hodnotami z panelu LCP.

Tabulka 7.2 Místo žádané hodnoty

Stř. brzda	V parametru <i>parametr 2-10 Funkce brzdy</i> byla zvolena možnost <i>Střídavá brzda</i> . Střídavá brzda přemagnetizuje motor, aby bylo dosaženo řízeného zpomalení.
AMA dokonč.	Automatické přizpůsobení k motoru (AMA) bylo úspěšně dokončeno.
AMA přípr.	Test AMA je připraven ke spuštění. Spustíte stisknutím tl. [Hand On] (Ručně).

AMA spuštěno	Test AMA probíhá.
Brzdění	Brzdňý střídač pracuje. Brzdňý rezistor pohlcuje generovanou energii.
Max. brzdění	Brzdňý střídač pracuje. Bylo dosaženo výkonového limitu brzdňého rezistoru definovaného v <i>parametr 2-12 Mezní brzdňý výkon (kW)</i> .
Volný doběh	<ul style="list-style-type: none"> <li>• <i>Inverzní volný doběh</i> byl zvolen jako funkce digitálního vstupu (skupina parametrů 5-1* <i>Digitální vstupy</i>). Odpovídající svorka není připojena.</li> <li>• Volný doběh byl aktivován sériovou komunikací.</li> </ul>
Řízený doběh	<p>[1] <i>Řízený doběh</i> byl zvolen v <i>parametr 14-10 Porucha napáj.</i></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Síťové napětí je při chybě sítě pod hodnotou nastavenou v <i>parametr 14-11 Síťové napětí při poruše napájení</i>.</li> <li>• Měnič kmitočtu provede řízený doběh motoru.</li> </ul>
Velký proud	Výstupní proud měniče je nad limitem nastaveným v <i>parametr 4-51 Výstraha: velký proud</i> .
Malý proud	Výstupní proud měniče je pod limitem nastaveným v <i>parametr 4-52 Výstraha: nízké otáčky</i> .
Přidržený DC proud	[1] Přidržený DC proud byl zvolen v <i>parametr 1-80 Funkce při zastavení</i> a je aktivní příkaz zastavení. Motor je přidržován stejnosměrným proudem nastaveným v <i>parametr 2-00 Přidržený DC proud/proud předeř.</i>
DC Stop	<p>Motor je přidržován stejnosměrným proudem (<i>parametr 2-01 DC brzdňý proud</i>) po zadanou dobu (<i>parametr 2-02 Doba DC brzdění</i>).</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• V parametru <i>parametr 2-03 Spínací otáčky DC brzdy [ot./min.]</i> bylo dosaženo spínacího kmitočtu <i>Střídavé brzdy</i> a je aktivní příkaz zastavení.</li> <li>• <i>Stejnoseměrná brzda</i> (inverzní) byla zvolena jako funkce digitálního vstupu (skupina parametrů 5-1* <i>Digitální vstupy</i>). Odpovídající svorka není aktivní.</li> <li>• <i>Stejnoseměrná brzda</i> byla aktivována sériovou komunikací.</li> </ul>
Vysoká zpětná vazba	Součet všech aktivních zpětných vazeb je nad limitem nastaveným v <i>parametr 4-57 Výstraha: Vysoká zpětná vazba</i> .
Nízká zpětná vazba	Součet všech aktivních zpětných vazeb je pod limitem nastaveným v <i>parametr 4-56 Výstraha: Nízká zpětná vazba</i> .

Uložení výstupu	<p>Vzdálená žádaná hodnota je aktivní a jsou udržovány aktuální otáčky.</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• <i>Uložení výstupu</i> bylo zvoleno jako funkce digitálního vstupu (skupina parametrů 5-1* <i>Digitální vstupy</i>). Odpovídající svorka je aktivní. Otáčky lze nyní ovládat pouze funkcemi svorek <i>Zrychlení</i> a <i>Zpomalení</i>.</li> <li>• <i>Držení rampy</i> bylo aktivováno sériovou komunikací.</li> </ul>
Požadavek na uložení výstupu	Byl vydán povel k uložení výstupu, ale motor zůstane zastavený, dokud neobdrží signál povolení běhu.
Uložení žádané hodnoty	<i>Uložení žádané hodnoty</i> bylo zvoleno jako funkce digitálního vstupu (skupina parametrů 5-1* <i>Digitální vstupy</i> ). Odpovídající svorka je aktivní. Měnič kmitočtu uloží aktuální žádanou hodnotu. Žádanou hodnotu lze nyní měnit pouze funkcemi svorek <i>Zrychlení</i> a <i>Zpomalení</i> .
Požadavek na konst. otáčky	Byl vydán povel pro konstantní otáčky, ale motor zůstane stát, dokud přes digitální vstup neobdrží signál povolení běhu.
Konstantní otáčky	<p>Motor běží podle naprogramování v <i>parametr 3-19 Konst. ot. [ot./min.]</i>.</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• <i>Konstantní otáčky</i> byly zvoleny jako funkce digitálního vstupu (skupina parametrů 5-1* <i>Digitální vstupy</i>). Odpovídající svorka (např. svorka 29) je aktivní.</li> <li>• Funkce <i>Konstantní otáčky</i> je aktivována pomocí sériové komunikace.</li> <li>• Funkce <i>Konstantní otáčky</i> byla zvolena jako reakce na funkci sledování (např. Bez signálu). Funkce sledování je aktivní.</li> </ul>
Kontrola motoru	V parametru <i>parametr 1-80 Funkce při zastavení</i> byla zvolena možnost [2] <i>Kontrola motoru</i> . Je aktivní příkaz k zastavení. Aby bylo zajištěno, že bude motor připojen k měniči kmitočtu, je do motoru trvale vysílán testovací proud.
Řízení přepětí	Řízení přepětí bylo aktivováno v <i>parametr 2-17 Řízení přepětí, [2] Zapnuto</i> . Připojený motor dodává do měniče kmitočtu generativní energii. Řízení přepětí upraví poměr V/Hz tak, aby motor pracoval v řízeném režimu a aby nedošlo k vypnutí měniče kmitočtu.
Výk. č. vyp.	(Pouze pro měniče kmitočtu s instalovaným externím zdrojem napájení 24 V.) Síťové napájení měniče kmitočtu je odstraněno, ale řídicí karta je napájena externím 24V zdrojem.

Režim ochr.	Je aktivní ochranný režim. Měnič detekoval kritický stav (nadproud nebo přepětí). <ul style="list-style-type: none"> <li>Aby nedošlo k vypnutí, spínací kmitočet se snížil na 4 kHz.</li> <li>Pokud je to možné, ochranný režim skončí přibližně za 10 s.</li> <li>Ochranný režim může být omezen v <i>parametr 14-26 Zpoždění vypnutí při poruše střídače</i>.</li> </ul>
Rychlé zastavení	Motor zpomalí pomocí <i>parametr 3-81 Doba doběhu při rychlém zastavení</i> . <ul style="list-style-type: none"> <li><i>Inverzní rychlé zastavení</i> bylo zvoleno jako funkce digitálního vstupu (skupina parametrů 5-1* <i>Digitální vstupy</i>). Odpovídající svorka není aktivní.</li> <li>Funkce <i>Rychlé zastavení</i> byla aktivována přes sériovou komunikaci.</li> </ul>
Rozběh/doběh	Motor zrychluje nebo zpomaluje pomocí aktivního rozběhu nebo doběhu. Žádané hodnoty, mezní hodnoty nebo klidového stavu dosud nebylo dosaženo.
Vys. žád. hod.	Součet všech aktivních žádaných hodnot je nad limitem žádané hodnoty nastaveným v <i>parametr 4-55 Výstraha: Vysoká žádaná hodnota</i> .
Nízká žád. h.	Součet všech aktivních žádaných hodnot je pod limitem žádané hodnoty nastaveným v <i>parametr 4-54 Výstraha: Nízká žádaná hodnota</i> .
Běh na ž. h.	Měnič kmitočtu běží v rozsahu žádané hodnoty. Hodnota zpětné vazby se shoduje se zadanou hodnotou.
Požadavek na spuštění	Byl vydán povel start, ale motor zůstane zastavený, dokud přes digitální vstup neobdrží signál povolení běhu.
Běh	Motor je poháněn měničem kmitočtu.
Režim spánku	Funkce úspory energie je zapnuta. Motor se zastavil, ale v případě potřeby se znovu automaticky rozběhne.
Vysoké otáčky	Otáčky motoru jsou nad hodnotou nastavenou v <i>parametr 4-53 Výstraha: vysoké otáčky</i> .
Nízké otáčky	Otáčky motoru jsou pod hodnotou nastavenou v <i>parametr 4-52 Výstraha: nízké otáčky</i> .
Pohotovostní režim	V automatickém režimu ( <i>Auto On</i> ) měnič kmitočtu nastartuje motor signálem start z digitálního vstupu nebo pomocí sériové komunikace.
Zpoždění startu	V <i>parametr 1-71 Zpoždění startu</i> byl nastaven čas zpoždění startu. Příkaz start je aktivován a motor nastartuje po vypršení doby zpoždění startu.

Start vp./vz.	<i>Start dopředu</i> a <i>start dozadu</i> byly zvoleny jako funkce dvou různých digitálních vstupů (skupina parametrů 5-1* <i>Digitální vstupy</i> ). Motor se spustí dopředu nebo dozadu podle toho, která svorka bude aktivována.
Stop	Měnič kmitočtu obdržel příkaz pro zastavení z panelu LCP, z digitálního vstupu nebo přes sériovou komunikaci.
Vypnutí	Byl ohlášen poplach a byl zastaven motor. Po odstranění příčiny poplachu je možné měnič kmitočtu vynulovat ručně stisknutím tlačítka [Reset] (Reset) nebo dálkově přes řídicí svorky nebo sériovou komunikaci.
Zablokování	Byl ohlášen poplach a byl zastaven motor. Po odstranění příčiny poplachu je nutné měnič kmitočtu zapnout a vypnout. Měnič kmitočtu je pak možné resetovat ručně stisknutím tlačítka [Reset] (Reset) nebo dálkově přes řídicí svorky nebo sériovou komunikaci.

Tabulka 7.3 Provozní stav

**OZNAMENÍ!**

V automatickém nebo dálkovém režimu provádí měnič kmitočtu funkce na základě externích povelů.

### 7.3 Typy výstrah a poplachů

#### Výstrahy

Výstraha se vydává, když hrozí poplachový stav, nebo za abnormálních provozních podmínek a může mít za následek nahlášení poplachu měničem kmitočtu. Výstraha se vynuluje sama, když abnormální stav pomine.

#### Poplachy

##### Vypnutí

Poplach se vydává, když se měnič kmitočtu vypne, tj. když měnič kmitočtu přeruší činnost, aby nedošlo k poškození měniče nebo systému. Motor volně doběhne do zastavení. Logika měniče kmitočtu bude nadále pracovat a sledovat stav měniče. Po odstranění chybového stavu lze měnič kmitočtu resetovat. Potom bude opět připraven k zahájení provozu.

##### Resetování měniče kmitočtu po vypnutí/zablokování

Vypnutí je možné resetovat 4 způsoby:

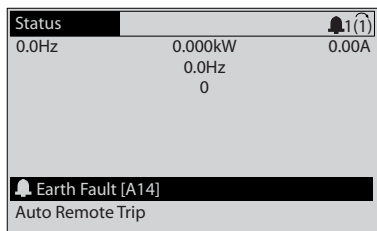
- Stisknutím tlačítka [Reset] (Reset) na panelu LCP.
- Vstupním příkazem digitálního resetování.
- Vstupním příkazem vynulování sériovou komunikací.
- Automatickým resetem.

##### Zablokování

Je třeba vypnout a zapnout napájení. Motor volně doběhne do zastavení. Měnič kmitočtu bude nadále sledovat stav měniče kmitočtu. Odpojte napájení měniče, napravte příčinu chyby a obnovte napájení měniče kmitočtu.

## Zobrazení výstrah a poplachů

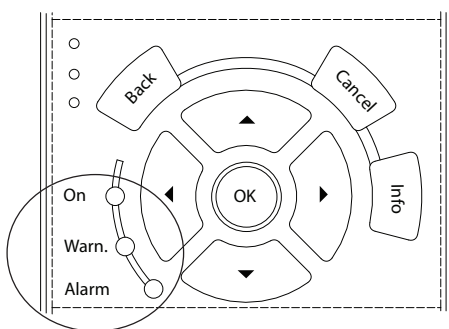
- Výstraha se zobrazí na displeji panelu LCP společně s číslem výstrahy.
- Poplach bliká společně s číslem poplachu.



130BP086.11

Obrázek 7.2 Příklad zobrazení poplachu

Kromě textu a kódu poplachu na panelu LCP fungují také tři stavové kontrolky.



130BB467.11

	Kontrolka Warn.	Kontrolka Alarm
Výstraha	On	Nesvítí
Poplach	Nesvítí	Svítí (bliká)
Zablokování	On	Svítí (bliká)

Obrázek 7.3 Stavové kontrolky

## 7.4 Seznam výstrah a poplachů

Informace o výstraze nebo poplachu uvedené v této kapitole definují stav výstrahy nebo poplachu, pravděpodobnou příčinu a podrobnosti o nápravě stavu nebo postup odstraňování problémů.

### VÝSTRAHA 1, Napětí nižší než 10 V

Napětí řídicí karty ze svorky 50 pokleslo pod 10 V. Snižte zatížení svorky 50, protože zdroj napětí 10 V je přetížen. Maximálně 15 mA nebo minimálně 590 Ω.

Tento stav vyvolal zkrat v připojeném potenciometru nebo nesprávné zapojení potenciometru.

#### Odstraňování problémů

- Vytáhněte kabel ze svorky 50.
- Pokud výstraha zmizí, problém je v zapojení u zákazníka.
- Pokud výstraha nezmizí, vyměňte řídicí kartu.

### VÝSTRAHA/POPLACH 2, Chyba pracovní nuly

Výstraha nebo poplach se zobrazí pouze tehdy, pokud byl naprogramován uživatelem v *parametr 6-01 Funkce časové prodlevy pracovní nuly*. Signál na jednom z analogových vstupů je méně než 50 % minimální hodnoty naprogramované pro daný vstup. Tento stav může být vyvolán porušením zapojením nebo vadným zařízením vysílajícím signál.

#### Odstraňování problémů

- Zkontrolujte připojení u všech svorek analogových vstupů. Svorky řídicí karty 53 a 54 jsou pro signály, svorka 55 je společná. Svorky doplňku MCB 101 11 a 12 jsou pro signály, svorka 10 je společná. Svorky MCB 109 1, 3, 5 jsou pro signály, svorky 2, 4, 6 jsou společné.
- Zkontrolujte, zda naprogramování měniče a nastavení přepínačů odpovídají typu analogového signálu
- Proveďte test signálu vstupních svorek.

### VÝSTRAHA/POPLACH 3, Bez motoru

K výstupu měniče kmitočtu nebyl připojen žádný motor.

### VÝSTRAHA/POPLACH 4, Výpadek síťové fáze

Na straně napájení chybí fáze nebo je nesymetrie napájecího napětí příliš vysoká. Toto hlášení se zobrazí také v případě poruchy vstupního usměrňovače v měniči kmitočtu. Dostupné možnosti se programují v *parametr 14-12 Funkce při nesymetrii napájení*.

#### Odstraňování problémů

Zkontrolujte napájecí napětí a napájecí proudy měniče kmitočtu.

### VÝSTRAHA 5, Vysoké napětí stejnosměrného meziobvodu

Napětí meziobvodu je vyšší než mezní hodnota upozornění na vysoké napětí. Mezní hodnota závisí na jmenovitém napětí měniče. Jednotka je stále v činnosti.

### VÝSTRAHA 6, Nízké napětí stejnosměrného meziobvodu

Napětí meziobvodu je nižší než mezní hodnota upozornění na nízké napětí. Mezní hodnota závisí na jmenovitém napětí měniče. Jednotka je stále v činnosti.

### VÝSTRAHA/POPLACH 7, Přepětí v meziobvodu

Pokud napětí v meziobvodu překročí mezní hodnotu, měnič kmitočtu po určité době vypne.

#### Odstraňování problémů

- Připojte brzdový rezistor
- Prodlužte dobu rozběhu nebo doběhu
- Změňte typ rampy
- Aktivujte funkce v *parametr 2-10 Funkce brzdy*
- Zvýšení *parametr 14-26 Zpoždění vypnutí při poruše střídače*



**VÝSTRAHA/POPLACH 8, Podpětí v meziobvodu**

Jestliže napětí stejnosměrného meziobvodu klesne pod dolní mezní hodnotu napětí, měnič kmitočtu zkontroluje připojení záložního napájení 24 V DC. Není-li záložní napájení 24 V DC připojeno, měnič kmitočtu vypne po nastavené době. Časové zpoždění závisí na výkonu jednotky.

**Odstraňování problémů**

- Zkontrolujte, zda napájecí napětí odpovídá napětí měniče kmitočtu.
- Provedte test vstupního napětí.
- Provedte test obvodu měkkého náboje.

**VÝSTRAHA/POPLACH 9, Přetížení měniče**

Měnič kmitočtu je před vypnutím z důvodu přetížení (příliš vysoký proud po příliš dlouhou dobu). Počítadlo pro elektronickou tepelnou ochranu invertoru vydá výstrahu při 98 % a vypne při 100 %, přičemž vydá poplach. Měnič kmitočtu *nemůže* být resetován, dokud není počítadlo pod 90 %.

**Odstraňování problémů**

- Porovnejte výstupní proud zobrazený na ovládacím panelu LCP se jmenovitým proudem měniče kmitočtu.
- Porovnejte výstupní proud zobrazený na ovládacím panelu LCP s naměřeným proudem motoru.
- Zobraďte na ovládacím panelu LCP Tepelné zatížení měniče a sledujte hodnotu. Při běhu nad spojitým jmenovitým proudem měniče by se mělo počítadlo zvyšovat. Při běhu pod spojitým jmenovitým proudem měniče by se mělo počítadlo snižovat.

**VÝSTRAHA/POPLACH 10, Teplota přetížení motoru**

Podle elektronické tepelné ochrany (ETR) je motor příliš horký. V *parametr 1-90 Tepelná ochrana motoru* můžete zvolit, zda má měnič kmitočtu vyslat výstrahu nebo poplach, když čítač dosáhne 100 %. Chybu způsobí, když je motor příliš dlouho přetížen o více než 100 %.

**Odstraňování problémů**

- Zkontrolujte, zda se motor přehřívá.
- Zkontrolujte, zda je motor mechanicky přetížen.
- Zkontrolujte, zda je správně nastaven proud motoru v *parametr 1-24 Proud motoru*.
- Zkontrolujte, zda jsou správně nastaveny údaje o motoru v par. 1-20 až 1-25.
- Pokud je použit externí ventilátor, zkontrolujte, zda je zvolen v *parametr 1-91 Externí ventilátor motoru*.
- Spuštěním testu AMA v *parametr 1-29 Autom. přizpůsobení k motoru*, AMA lze naladit měnič k motoru přesněji a snížit tepelné zatížení.

**VÝSTRAHA/POPLACH 11, Přehřátí termistoru motoru**

Termistor byl zřejmě odpojen. V *parametr 1-90 Tepelná ochrana motoru* můžete zvolit, zda má měnič kmitočtu vyslat výstrahu nebo poplach.

**Odstraňování problémů**

- Zkontrolujte, zda se motor přehřívá.
- Zkontrolujte, zda je motor mechanicky přetížen.
- Zkontrolujte, zda je termistor správně připojen mezi svorku 53 nebo 54 (analogový napěťový vstup) a svorku 50 (napájení +10 V), a zda je přepínač svorky 53 nebo 54 nastaven na napětí. Zkontrolujte, zda je v *parametr 1-93 Zdroj termistoru* vybrána svorka 53 nebo 54.
- Používáte-li digitální vstup 18 nebo 19, zkontrolujte, zda je termistor správně připojen mezi svorku 18 nebo 19 (digitální vstup pouze PNP) a svorku 50.
- Pokud je použito čidlo KTY, zkontrolujte správné připojení mezi svorkami 54 a 55.
- Pokud je použit tepelný spínač nebo termistor, zkontrolujte, zda naprogramování parametru *1-93 Zdroj termistoru* odpovídá zapojení čidla.
- Pokud je použito čidlo KTY, zkontrolujte, zda naprogramování par. *1-95 Typ čidla KTY*, *1-96 Zdroj termistoru KTY* a *1-97 Úroveň prahu KTY* odpovídá zapojení čidla.

**VÝSTRAHA/POPLACH 12, Mezní hodnota momentu**

Moment je větší než hodnota nastavená v *parametr 4-16 Mez momentu pro motorický režim*, nebo je moment větší než hodnota nastavená v *parametr 4-17 Mez momentu pro generátorický režim*. *Parametr 14-25 Zpoždění vypnutí při mezním momentu* lze použít ke změně ze stavu pouze výstraha na výstrahu následovanou poplachem.

**Odstraňování problémů**

- Pokud byla mez momentu motoru překročena během rozběhu, prodlužte dobu rozběhu.
- Pokud byla mez momentu generátoru překročena během doběhu, prodlužte dobu doběhu.
- Pokud byla mez momentu překročena za běhu, zvýšte mezní hodnotu momentu (je-li to možné). Dbejte na to, aby systém bezpečně pracoval i při vyšším momentu.
- Zkontrolujte, zda aplikace nevyžaduje od motoru příliš mnoho proudu.

**VÝSTRAHA/POPLACH 13, Nadproud**

Mez proudové špičky invertoru (asi 200 % jmenovitého proudu) byla překročena. Výstraha potrvá přibližně 1,5 sekundy. Poté se měnič kmitočtu vypne a ohlásí poplach. Chyba může být způsobena náhlým zatížením nebo prudkým zrychlením s vysokou setrvačnou zátěží. Pokud je vybráno rozšířené řízení mechanické brzdy, vypnutí lze resetovat externě.

**Odstraňování problémů**

- Vypněte napájení a zkontrolujte, zda lze otáčet hřídelí motoru.
- Zkontrolujte, zda velikost motoru odpovídá měniči kmitočtu.
- Zkontrolujte, zda jsou v parametrech 1-20 až 1-25 zadány správné údaje o motoru.

**POPLACH 14, Zemní spojení**

Mezi výstupními fázemi a zemí dochází ke svodu, buď v kabelu mezi měničem kmitočtu a motorem, nebo v motoru samotném.

**Odstraňování problémů**

- Vypněte měnič kmitočtu a odstraňte poruchu uzemnění.
- Změřte odpor motorových vodičů vůči zemi a motoru pomocí měřáku, abyste zjistili, zda nedošlo v motoru k zemnímu spojení.
- Proveďte test proudového čidla.

**POPLACH 15, Neshoda hardwaru**

Osazený doplněk není funkční v kombinaci s instalovanou řídicí deskou (hardwarově nebo softwarově).

Zaznamenejte si hodnoty následujících parametrů a obraťte se na dodavatele produktů Danfoss:

- *parametr 15-40 Typ měniče*
- *parametr 15-41 Výkonová část*
- *parametr 15-42 Napětí*
- *parametr 15-43 Softwarová verze*
- *parametr 15-45 Aktuální typové označení*
- *parametr 15-49 ID SW řídicí karty*
- *parametr 15-50 ID SW výkonové karty*
- *parametr 15-60 Doplněk namontován*
- *parametr 15-61 SW verze doplňku (pro každý slot doplňků)*

**POPLACH 16, Zkrat**

V zapojení motoru nebo v motoru došlo ke zkratu.

**Odstraňování problémů**

- Vypněte měnič kmitočtu a odstraňte zkrat.

**VÝSTRAHA/POPLACH 17, Uplynutí časové prodlevy řídicího slova**

Výpadek komunikace s měničem kmitočtu.

Výstraha bude aktivní pouze tehdy, pokud NENÍ parametr *parametr 8-04 Funkce časové prodlevy řízení* nastaven na hodnotu *Vypnuto*.

Pokud je *parametr 8-04 Funkce časové prodlevy řízení* nastaven na *Stop a vypnutí*, zobrazí se výstraha a měnič kmitočtu doběhne na nulové otáčky k vypnutí a poté vydá poplach.

**Řešení problému:**

- Zkontrolujte připojení kabelu sériové komunikace.
- Zvyšte *parametr 8-03 Doba časové prodlevy řízení*.
- Zkontrolujte funkčnost komunikačního vybavení.
- Ověřte správnost instalace z hlediska požadavků na EMC.

**VÝSTRAHA/POPLACH 22, Zvedání – mechanická brzda**

Když je aktivní tato výstraha, na ovládacím panelu LCP se zobrazuje typ problému.

0 = Žádaná hodnota momentu nebyla dosažena před vypršením časového limitu.

1 = Před vypršením časového limitu nebyla zaznamenána žádná zpětná vazba brzdy.

**VÝSTRAHA 23, Chyba interního ventilátoru**

Funkce výstrahy ventilátoru je další funkcí ochrany, která kontroluje, zda ventilátor běží nebo je namontován.

Výstrahu ventilátoru lze vypnout v *parametr 14-53 Sledování ventilátoru ([0] Vypnuto)*.

**Odstraňování problémů**

- Zkontrolujte odpor ventilátoru.
- Zkontrolujte pojistky měkkého náboje.

**VÝSTRAHA 24, Chyba externího ventilátoru**

Funkce výstrahy ventilátoru je další funkcí ochrany, která kontroluje, zda ventilátor běží nebo je namontován.

Výstrahu ventilátoru lze vypnout v *parametr 14-53 Sledování ventilátoru ([0] Vypnuto)*.

**Odstraňování problémů**

- Zkontrolujte odpor ventilátoru.
- Zkontrolujte pojistky měkkého náboje.

**VÝSTRAHA 25, Zkrat brzděného rezistoru**

Brzděný rezistor je během provozu sledován. Pokud dojde k jeho zkratování, je funkce brzdění vypnuta a je vydána výstraha. Měnič kmitočtu stále pracuje, ale bez funkce brzdění. Vypněte měnič kmitočtu a vyměňte brzděný rezistor (viz *parametr 2-15 Kontrola brzdy*).

**VÝSTRAHA/POPLACH 26, Mezní hodnota výkonu brzděného rezistoru**

Výkon dodávaný brzděnému rezistoru se počítá jako střední hodnota po dobu posledních 120 s běhu. Výpočet je založen na napětí meziobvodu a hodnotě brzděného odporu nastavené v *parametr 2-16 Max. proud stř. brzdy*. Výstraha je aktivní, když je ztrátový výkon brzděného rezistoru vyšší než 90 % brzděného výkonu. Pokud byla v *par. parametr 2-13 Sledování výkonu brzdy* nastavena hodnota *[2] Vypnutí*, měnič kmitočtu vypne, když ztrátový brzděný výkon dosáhne 100 %.

**VÝSTRAHA/POPLACH 27, Chyba brzděného střídače**

Brzděný rezistor je během provozu sledován. Pokud dojde k jeho zkratování, je funkce brzdy vypnuta a je vydána výstraha. Měnič kmitočtu přesto dokáže pracovat, protože je však brzděný tranzistor zkratován, bude značná část výkonu přenášena na brzděný rezistor, i když není aktivní. Vypněte měnič kmitočtu a odstraňte brzděný rezistor.

Tento poplach nebo výstraha se může objevit také při přehřátí brzdného rezistoru. Svorky 104 a 106 jsou k dispozici jako vstupy pro brzdné rezistory Klixon; další informace naleznete v části *Teplotní spínač brzdného rezistoru* v Příručce projektanta.

**VÝSTRAHA/POPLACH 28, Neúspěšná kontrola brzdy**  
Brzdový rezistor není připojen nebo nepracuje.  
Zkontrolujte *parametr 2-15 Kontrola brzdy*.

#### POPLACH 29, Teplota chladiče

Byla překročena maximální teplota chladiče. Teplotní poruchu nelze vynulovat, dokud teplota chladiče neklesne pod určenou teplotu. Body vypnutí a resetování závisí na výkonu měniče.

##### Odstraňování problémů

Zkontrolujte následující podmínky:

- Příliš vysoká okolní teplota
- Kabel motoru je příliš dlouhý.
- Nedostatečný prostor nad a pod měničem kmitočtu.
- Blokováno proudění vzduchu kolem měniče.
- Poškozený ventilátor chladiče
- Znečištěný chladič

Nahlášení poplachu závisí na teplotě naměřené čidlem chladiče namontovaným v modulech IGBT.

##### Odstraňování problémů

- Zkontrolujte odpor ventilátoru.
- Zkontrolujte pojistky měkkého náboje.
- Zkontrolujte teplotní čidlo modulu IGBT.

#### POPLACH 30, Chybějící motorová fáze U

Výpadek motorové fáze U mezi měničem kmitočtu a motorem.

##### Odstraňování problémů

- Vypněte měnič kmitočtu a zkontrolujte motorovou fázi U.

#### POPLACH 31, Chybějící motorová fáze V

Výpadek motorové fáze V mezi měničem kmitočtu a motorem.

##### Odstraňování problémů

- Vypněte měnič kmitočtu a zkontrolujte motorovou fázi V.

#### POPLACH 32, Chybějící motorová fáze W

Výpadek motorové fáze W mezi měničem kmitočtu a motorem.

##### Odstraňování problémů

- Vypněte měnič kmitočtu a zkontrolujte motorovou fázi W.

#### POPLACH 33, Porucha nabití

Během krátké doby došlo k příliš mnoha zapnutím. Nechte jednotku vychladnout na provozní teplotu.

#### VÝSTRAHA/POPLACH 34, Chyba komunikace se sběrnici Fieldbus

Nefunguje sběrnice fieldbus na komunikační kartě.

#### VÝSTRAHA/POPLACH 36, Porucha napájení

Tato výstraha nebo poplach se aktivuje pouze tehdy, pokud dojde ke ztrátě napájecího napětí měniče kmitočtu a *parametr 14-10 Porucha napáj.* NENÍ nastaven na hodnotu [0] *Bez funkce*. Zkontrolujte pojistky měniče kmitočtu a síťového napájení měniče.

#### POPLACH 38, Vnitřní chyba

Když dojde k vnitřní závadě, zobrazí se kódové číslo definované v *Tabulka 7.4*.

##### Odstraňování problémů

- Vypněte a zapněte napájení.
- Zkontrolujte, zda je doplněk správně nainstalován.
- Zkontrolujte, zda nejsou uvolněné nebo nezapojené kabely.

V případě potřeby kontaktujte dodavatele zařízení Danfoss nebo servis produktů Danfoss. Poznamenejte si kódové číslo pro další postup.

Č.	Text
0	Sériový port nelze inicializovat. Obratě se na svého dodavatele zařízení Danfoss nebo na servisní oddělení společnosti Danfoss.
256–258	Údaje v paměti EEPROM výkonové části jsou poškozené nebo příliš staré.
512	Údaje v paměti EEPROM ovládacího panelu jsou poškozené nebo příliš staré.
513	Vypršel časový limit komunikace při čtení dat z paměti EEPROM.
514	Vypršel časový limit komunikace při čtení dat z paměti EEPROM.
515	Řízení orientované na aplikaci nemůže rozpoznat data v paměti EEPROM.
516	Nelze zapisovat do paměti EEPROM, protože je spuštěn příkaz zápisu.
517	Příkaz zápisu je v časovém limitu.
518	Chyba v paměti EEPROM.
519	Chybná nebo neplatná data čárového kódu v paměti EEPROM.
783	Hodnota parametru přesahuje min. nebo max. mezní hodnotu.
1024–1279	Odeslání telegramu CAN se nezdařilo.
1281	Časový limit flash paměti digitálního signálového procesoru.
1282	Neshoda verze mikro softwaru výkonové části.
1283	Neshoda verze dat v paměti EEPROM výkonové části.
1284	Nelze přečíst verzi softwaru digitálního signálového procesoru.
1299	SW verze doplňku ve slotu A je příliš stará.
1300	SW verze doplňku ve slotu B je příliš stará.
1301	SW verze doplňku ve slotu C0 je příliš stará.

Č.	Text
1302	SW verze doplňku ve slotu C1 je příliš stará.
1315	SW verze doplňku ve slotu A není podporována (není povolena).
1316	SW verze doplňku ve slotu B není podporována (není povolena).
1317	SW verze doplňku ve slotu C0 není podporována (není povolena).
1318	SW verze doplňku ve slotu C1 není podporována (není povolena).
1379	Doplňek A nereaguje při výpočtu verze platformy.
1380	Doplňek B nereaguje při výpočtu verze platformy.
1381	Doplňek C0 nereaguje při výpočtu verze platformy.
1382	Doplňek C1 nereaguje při výpočtu verze platformy.
1536	Byla zaregistrována výjimka v řízení orientovaném na aplikaci. Informace o ladění byly zapsány do ovládacího panelu LCP.
1792	Je aktivní modul hlídače procesoru DSP. Ladění dat výkonové části, data řízení orientovaného na motor nebyla přenesena správně.
2049	Data výkonové části byla restartována.
2064–2072	H081x: Byl restartován doplňek ve slotu x.
2080–2088	H082x: Doplňek ve slotu x vydal příkaz spouštění-čekat.
2096–2104	H983x: Doplňek ve slotu x vydal legální příkaz spouštění-čekat.
2304	Nelze číst žádná data z paměti EEPROM výkonové části.
2305	Chybí verze SW od napájecí jednotky.
2314	Chybí data napájecí jednotky od napájecí jednotky.
2315	Chybí verze SW od napájecí jednotky.
2316	Chybí lo_statepage od napájecí jednotky.
2324	Během spouštění byla zjištěna chybná konfigurace výkonové karty.
2325	Výkonová karta přestala komunikovat, i když je zapnuto napájení.
2326	Po zpoždění, určeném pro registraci výkonových karet, byla konfigurace výkonové karty označena za chybnou.
2327	Bylo zaregistrováno příliš mnoho pozic pro výkonové karty.
2330	Informace o výkonech výkonových karet se neshodují.
2561	Nefunguje komunikace z DSP do ATACD.
2562	Nefunguje komunikace z ATACD do DSP (stav běhu).
2816	Přetečení zásobníku v modulu ovládacího panelu
2817	Pomalé úlohy plánovače
2818	Rychlé úlohy
2819	Vlákno parametru
2820	Přetečení zásobníku ovl. panelu LCP
2821	Přetečení sériového portu
2822	Přetečení portu USB
2836	Příliš malá hodnota cflistMempool
3072–5122	Hodnota parametru leží mimo meze.

Č.	Text
5123	Doplňek ve slotu A: Nekompatibilita hardwaru s hardwarem ovládacího panelu.
5124	Doplňek ve slotu B: Nekompatibilita hardwaru s hardwarem ovládacího panelu.
5125	Doplňek ve slotu C0: Nekompatibilita hardwaru s hardwarem ovládacího panelu.
5126	Doplňek ve slotu C1: Nekompatibilita hardwaru s hardwarem ovládacího panelu.
5376–6231	Málo paměti

Tabulka 7.4 Kódová čísla pro vnitřní chyby

**POPLACH 39, Čidlo chladiče**

Žádná zpětná vazba od tepelného čidla chladiče.

Signál z tepelného čidla IGBT není na výkonové kartě k dispozici. Problém může být na výkonové kartě, na kartě ovládání hradla nebo na plochem kabelu mezi výkonovou kartou a kartou ovládání hradla.

**VÝSTRAHA 40, Přetížení svorky digitálního výstupu 27**

Zkontrolujte zátěž připojenou ke svorce 27 nebo odstraňte zkratové spojení. Zkontrolujte *parametr 5-00 Režim digitálních V/V* a *parametr 5-01 Svorka 27, Režim*.

**VÝSTRAHA 41, Přetížení svorky digitálního výstupu 29**

Zkontrolujte zátěž připojenou ke svorce 29 nebo odstraňte zkratové spojení. Zkontrolujte *parametr 5-00 Režim digitálních V/V* a *parametr 5-02 Svorka 29, Režim*.

**VÝSTRAHA 42, Přetížení digitálního výstupu na svorce X30/6 nebo Přetížení digitálního výstupu na svorce X30/7**

U svorky X30/6 zkontrolujte zátěž připojenou ke svorce X30/6 nebo odstraňte zkratové spojení. Zkontrolujte *parametr 5-32 Svorka X30/6, digitální výstup*.

U svorky X30/7 zkontrolujte zátěž připojenou ke svorce X30/7 nebo odstraňte zkratové spojení. Zkontrolujte *parametr 5-33 Svorka X30/7, digitální výstup*.

**POPLACH 46, Napájení výkonové karty**

Napájení na výkonové kartě je mimo rozsah.

Existují tři napájení generovaná spínaným zdrojem napájení (SMPS – switch mode power supply) na výkonové kartě: 24 V, 5 V, ±18 V. Při napájení 24 V DC s doplňkem MCB 107 je monitorováno pouze 24V a 5V napájení. Při napájení třífázovým síťovým napětím jsou monitorována všechna tři.

**VÝSTRAHA 47, Nízké napětí 24V zdroje**

Napájení 24 V DC se měří na řídicí kartě. Může být přetížen externí záložní zdroj 24 V DC. Jinak se obraťte na dodavatele zařízení Danfoss.

**VÝSTRAHA 48, Nízké napětí 1,8V zdroje**

1,8V zdroj stejnosměrného napětí na řídicí kartě je mimo povolené mezní hodnoty. Zdroj napájení se měří na řídicí kartě. Zkontrolujte, zda není vadná řídicí karta. Je-li instalována přídatná karta, zkontrolujte, zda nedošlo k přepětí.

**VÝSTRAHA 49, Mezní hodnota otáček**

Když otáčky nespádají do rozsahu zadaného v *parametr 4-11 Minimální otáčky motoru [ot./min.]* a *parametr 4-13 Maximální otáčky motoru [ot./min.]*, měnič zobrazí výstrahu. Když otáčky poklesnou pod mezní hodnotu zadanou v *par. parametr 1-86 Minimální otáčky pro vypnutí [ot./min.]* (kromě spuštění nebo zastavení), měnič vypne.

**POPLACH 50, AMA – kalibrace se nepodařila**

Obráťte se na svého dodavatele zařízení Danfoss nebo na servisní oddělení společnosti Danfoss.

**POPLACH 51, AMA – kontrola jmenovitého napětí a proudu**

Zřejmě je chybné nastavení napětí motoru, proudu motoru nebo výkonu motoru. Zkontrolujte nastavení v parametrech 1-20 až 1-25.

**POPLACH 52, AMA – malý jm. p.**

Proud motoru je příliš malý. Zkontrolujte nastavení.

**POPLACH 53, AMA – příliš velký motor**

Motor je příliš velký na to, aby bylo možno provést test AMA.

**POPLACH 54, AMA – příliš malý motor**

Motor je příliš malý na to, aby bylo možno provést test AMA.

**POPLACH 55, AMA – parametr mimo rozsah**

Hodnoty parametru motoru jsou mimo přípustný rozsah. Test AMA nelze spustit.

**POPLACH 56, AMA přerušeno**

Test AMA byl přerušen uživatelem.

**POPLACH 57, AMA – vnitřní chyba**

Zkuste restartovat AMA několikrát znovu, dokud se AMA neprovede. Pamatujte, že opakované spuštění může zahřát motor na takovou úroveň, že se zvýší odpory  $R_s$  a  $R_r$ . Zahřátí motoru však není ve většině případů kritické.

**POPLACH 58, AMA – vnitřní chyba**

Obráťte se na dodavatele výrobků Danfoss.

**VÝSTRAHA 59, Proudové omezení**

Proud je vyšší než hodnota nastavená v *parametr 4-18 Proudové om..* Zkontrolujte, zda jsou správně nastaveny údaje o motoru v *par. 1-20 až 1-25*. Zkuste zvýšit mezní hodnotu proudu. Dbejte na to, aby systém pracoval i při zvýšené hodnotě správně.

**VÝSTRAHA 60, Externí zablokování**

Bylo aktivováno externí zablokování. Postup obnovení normálního provozu:

1. Přiveďte na svorku naprogramovanou na externí zablokování napětí 24 V DC.
2. Resetujte měnič kmitočtu prostřednictvím
  - 2a sériové komunikace
  - 2b digitálního V/V

2c stisknutím tlačítka [Reset] (Reset).

**VÝSTRAHA 62, Výstupní kmitočet při maximální hodnotě**

Výstupní kmitočet je vyšší než hodnota nastavená v *parametr 4-19 Max. výstupní kmitočet*.

**VÝSTRAHA 64, Mezní hodnota napětí**

Kombinace zatížení a otáček vyžaduje vyšší napětí motoru, než je skutečné napětí stejnosměrného meziobvodu.

**VÝSTRAHA/POPLACH 65, Přehřátí řídicí karty**

Teplota řídicí karty dosáhla hodnoty pro vypnutí 75 °C.

**VÝSTRAHA 66, Nízká teplota chladiče**

Měnič kmitočtu je příliš studený. Výstraha souvisí s teplotním čidlem v modulu IGBT.

Zvyšte teplotu okolí. Také je možné dodat do měniče proud při zastavení motoru nastavením *parametr 2-00 Přídružný DC proud/proud předeřh.* na 5 % a *parametr 1-80 Funkce při zastavení*.

**Odstraňování problémů**

- Zkontrolujte teplotní čidlo.
- Zkontrolujte vodič čidla mezi modulem IGBT a kartou pro ovládání hradla.

**POPLACH 67, Konfigurace modulu doplňku se změnila**

Od posledního vypnutí byl přidán nebo odebrán jeden nebo více volitelných doplňků. Zkontrolujte, zda je změna konfigurace úmyslná a resetujte měnič.

**POPLACH 68, Bezpečné zastavení aktivováno**

STO bylo aktivováno.

**Odstraňování problémů**

- Chcete-li obnovit normální provoz, přiveďte na svorku 37 napětí 24 V DC a potom vyšlete signál vynulování (prostřednictvím sběrnice, digitálního vstupu/výstupu, nebo stisknutím tlačítka [Reset] (Reset)).

**POPLACH 69, Přehřátí výkonové karty**

Teplotní čidlo na výkonové kartě je příliš teplé nebo příliš chladné.

**Odstraňování problémů**

- Zkontrolujte funkci ventilátorů dvířek.
- Zkontrolujte, zda nejsou zaneseny filtry ventilátorů dvířek.
- Zkontrolujte, zda je u měničů s krytím IP21/IP 54 (NEMA 1/12) správně nainstalována ucpávková deska.

**POPLACH 70, Neplatná konfigurace měniče**

Řídicí karta je nekompatibilní s výkonovou kartou.

**Odstraňování problémů**

- Obráťte se na dodavatele s typovým kódem měniče z typového štítku a čísla součástí a zkontrolujte jejich kompatibilitu.

**POPLACH 71, PTC 1 Bezpečné zastavení**

Bezpečné zastavení bylo aktivováno z VLT® karty s PTC termistorem MCB 112 (příliš teplý motor). Normální provoz lze obnovit, když doplněk MCB 112 opět přivede na svorku

37 napětí z meziobvodu 24 V (když teplota motoru dosáhne přijatelné úrovně) a když dojde k deaktivaci digitálního vstupu z doplňku MCB 112. Poté musí být odeslán signál resetu (prostřednictvím sběrnice, digitálního vstupu/výstupu nebo stisknutím tlačítka [Reset] (Reset)).

### **OZNAMENÍ!**

**Pokud je povolen automatický restart, motor se může po odstranění závady rozběhnout.**

#### **POPLACH 72, Nebezp. chyba**

Safe Torque Off (STO) se zablokováním. Objevily se neočekávané úrovně signálu na svorce Safe Torque Off (STO) a na digitálním vstupu z VLT® karty s PTC termistorem MCB 112.

#### **VÝSTRAHA 73, Automatický restart po bezpečném zastavení**

Safe Torque Off (STO). Uvědomte si, že pokud je povolen automatický restart, motor se může po odstranění závady rozběhnout.

#### **VÝSTRAHA 76, Nastavení napájecích jednotek**

Požadovaný počet napájecích jednotek neodpovídá zjištěnému počtu aktivních napájecích jednotek. Při výměně modulu s rámečkem F se objeví tato chyba, když výkonové údaje v modulu řídicí karty neodpovídají zbývajícím částem měniče kmitočtu. Výstraha se spustí také v případě, když dojde ke ztrátě spojení s výkonovou kartou.

#### **Odstraňování problémů**

- Zkontrolujte, zda je správné objednávací číslo náhradního dílu a výkonové karty.
- Musí být správně zapojeny 44pinové kabely mezi MDCIC a výkonovými kartami.

#### **VÝSTRAHA 77, Snížený výkon**

Výstraha upozorňuje, že měnič kmitočtu pracuje v režimu sníženého výkonu (tj. s menším než povoleným počtem částí invertoru). Tato výstraha bude vygenerována po vypnutí a zapnutí, když je měnič kmitočtu nastaven na běh s menším počtem invertorů a zůstane zapnutý.

#### **POPLACH 79, Neplatná konfigurace výkonové části**

Výkonová karta má chybné číslo součásti nebo není nainstalována. Rovněž nemusí být nainstalován konektor MK102 na výkonové kartě.

#### **POPLACH 80, Měnič byl inicializován na výchozí hodnotu**

Nastavení parametrů bylo inicializováno na výchozí po ručním resetu.

#### **Odstraňování problémů**

- Odstraňte poplach resetováním měniče.

#### **POPLACH 81, Poškozené CSIV**

V souboru CSIV (Customer Specific Initialisation Values) jsou chyby syntaxe.

#### **POPLACH 82, Ch. par. CSIV**

Souboru CSIV (Customer Specific Initialisation Values) se nezdařila inicializace parametru.

#### **POPLACH 85, Neb. chyba PB**

Chyba sběrnice PROFIBUS/PROFIsafe.

#### **POPLACH 92, Nulový průtok**

V systému byl zjištěn stav nulového průtoku.

*Parametr 22-23 Funkce při nulovém průtoku* je nastaven na poplach.

#### **Odstraňování problémů**

- Po odstranění závady odstraňte potíže v systému a resetujte měnič kmitočtu.

#### **POPLACH 93, Suché čerpadlo**

Stav nulového průtoku v systému s měničem pracujícím ve vysokých otáčkách může značit čerpadlo pracující nasucho. *Parametr 22-26 Funkce při chodu nasucho* je nastaven na poplach.

#### **Odstraňování problémů**

- Po odstranění závady odstraňte potíže v systému a resetujte měnič kmitočtu.

#### **POPLACH 94, Konec křivky**

Zpětná vazba je nižší než žádaná hodnota. Může značit únik v systému. *parametr 22-50 Funkce na konci křivky* je nastaven na poplach. Po odstranění závady odstraňte potíže v systému a resetujte měnič kmitočtu.

#### **POPLACH 95, Přetržený řemen**

Moment je pod úrovní momentu nastaveného pro nulové zatížení, což značí přetržený pás. *parametr 22-60 Funkce při přetržení pásu* je nastaven na poplach. Po odstranění závady odstraňte potíže v systému a resetujte měnič kmitočtu.

#### **POPLACH 100: Chyba mezní hodnoty pročištění**

Během provádění funkce *Pročištění* došlo k chybě. Zkontrolujte, zda nedošlo k zablokování oběžného kola čerpadla.

#### **VÝSTRAHA/POPLACH 104, Porucha směšovacího ventilátoru**

Čidlo na ventilátoru sleduje, zda se ventilátor otáčí při zapnutí měniče kmitočtu nebo kdykoli je zapnut směšovací ventilátor. Pokud není ventilátor v provozu, je ohlášena chyba. Směšovací ventilátor lze pomocí parametru *parametr 14-53 Sledování ventilátoru* nakonfigurovat na vypnutí při výstraze nebo poplachu.

#### **Odstraňování problémů**

- Chcete-li zjistit, zda se vrací stav výstrahy nebo poplachu, vypněte a zapněte měnič kmitočtu.

#### **VÝSTRAHA 250, Nový náhr. díl**

Došlo k výměně komponenty měniče. Chcete-li obnovit normální provoz, resetujte měnič kmitočtu.

#### **VÝSTRAHA 251, Nový typ. kód**

Došlo k výměně výkonové karty nebo jiných komponent a ke změně typového kódu.

#### **Odstraňování problémů**

- Pomocí resetu odstraňte výstrahu a obnovte normální provoz.

## 7.5 Odstraňování problémů

Symptom	Možná příčina	Test	Řešení
Tmavý displej / bez funkce	Chybí napájení.	Viz <i>Tabulka 4.3.</i>	Zkontrolujte zdroj napájení.
	Chybí pojistky nebo jsou prasklé, nebo vypadl jistič.	Vyhledejte možné příčiny v popisu prasklých pojistek a vypadlých jističů v této tabulce.	Dodržte uvedená doporučení.
	Panel LCP není napájen	Zkontrolujte, zda je kabel panelu LCP správně zapojen nebo zda není poškozen.	Vyměňte vadný kabel panelu LCP nebo propojovací kabel.
	Zkrat na řídicím napětí (svorka 12 nebo 50) nebo na řídicích svorkách	Zkontrolujte zda je přivedeno 24V řídicí napětí na svorky 12/13 až 20-39, nebo 10V napájení na svorky 50 až 55.	Zapojte správně svorky.
	Nekompatibilní LCP (LCP z VLT® 2800 nebo 5000/6000/8000/ FCD nebo FCM)		Používejte výhradně panel LCP 101 (obj. č. 130B1124) nebo LCP 102 (obj. č. 130B1107).
	Chybné nastavení kontrastu		Nastavte kontrast stisknutím tlačítka [Status] + [▲]/[▼].
	Vadný displej panelu (LCP)	Provedte test pomocí různých panelů LCP.	Vyměňte vadný kabel panelu LCP nebo propojovací kabel.
	Vadný interní zdroj napětí nebo SMPS		Obratťe se na dodavatele.
Přerušované zobrazení	Přetížený zdroj napájení (SMPS) z důvodu chybného zapojení řídicích vodičů nebo závada v měničích kmitočtu	Abyste detekovali potíže v řídicích kabelech, odpojte veškeré řídicí kabely vyjmutím svorkovnic.	Pokud zůstane displej rozsvícený, nastaly potíže v řídicích kabelech. Zkontrolujte, zda nedošlo ke zkratu nebo k chybnému zapojení. Pokud zůstává displej odpojený, řiďte se postupem pro tmavý displej.
Motor neběží.	Servisní vypínač je rozpojený nebo není připojený k motoru.	Zkontrolujte, zda je motor připojený a připojení není přerušeno (servisním vypínačem nebo jiným zařízením).	Připojte motor a zkontrolujte servisní vypínač.
	Na volitelnou, 24V kartu není dodáváno síťové napájení.	Pokud displej funguje, ale neukazuje žádné výstupy, zkontrolujte, zda do měniče kmitočtu přichází síťové napájení.	Přiveďte do měniče síťové napájení.
	Panel LCP přestal fungovat.	Zkontrolujte, zda bylo stisknuto tlačítko [Off] (Vypnuto).	Spusťte motor stisknutím tlačítka [Auto On] (Auto) nebo [Hand On] (Ručně) (podle aktuálního provozního režimu).
	Chybí signál startu (pohotovostní režim).	Zkontrolujte, zda je správně nastaven <i>parametr 5-10 Svorka 18, digitální vstup</i> pro svorku 18 (použijte výchozí nastavení).	Nastartujte motor pomocí platného signálu pro start.
	Je aktivní signál volného doběhu motoru (Volný doběh).	Zkontrolujte, zda je správně nastavena hodnota parametru <i>5-12 Doběh, inv.</i> pro svorku 27 (použijte výchozí nastavení).	Přiveďte napětí 24 V na svorku 27 nebo ji naprogramujte na hodnotu <i>Bez funkce</i> .
	Chybný zdroj signálu žádané hodnoty	Zkontrolujte signál žádané hodnoty: Místní, dálková nebo řízená sběrnice? Je aktivní pevná žádaná hodnota? Je svorka správně zapojená? Je správně nastaven rozsah svorek? Je k dispozici signál žádané hodnoty?	Naprogramujte správná nastavení. Zkontrolujte <i>parametr 3-13 Místo žádané hodnoty</i> . Nastavte aktivní pevnou žádanou hodnotu ve skupině parametrů <i>3-1* Žádané hodnoty</i> . Zkontrolujte zapojení. Zkontrolujte rozsah svorek. Zkontrolujte signál žádané hodnoty.
Motor se otáčí špatným směrem.	Mezní hodnota otáčení motoru	Zkontrolujte, zda je správně naprogramován <i>parametr 4-10 Směr otáčení motoru</i> .	Naprogramujte správná nastavení.
	Je aktivní signál reverzace.	Zkontrolujte, zda je naprogramován příkaz reverzace pro svorku ve skupině parametrů <i>5-1* Digitální vstupy</i> .	Deaktivujte signál reverzace.
	Chybné zapojení fáze motoru		Viz kapitola 5.5 <i>Kontrola rotace motoru</i> .

Symptom	Možná příčina	Test	Řešení
Motor nedosahuje maximálních otáček.	Chybně nastavené mezní hodnoty frekvencí	Zkontrolujte výstupní limity v <i>parametr 4-13 Maximální otáčky motoru [ot./min.]</i> , <i>parametr 4-14 Maximální otáčky motoru [Hz]</i> a <i>parametr 4-19 Max. výstupní kmitočet</i> .	Naprogramujte správné mezní hodnoty.
	Vstupní signál žádané hodnoty nemá správně stanoven rozsah.	Zkontrolujte rozsah vstupního signálu žádané hodnoty ve skupinách parametrů <i>6-0* Režim analog. V/V.</i> a <i>3-1* Žádané hodnoty</i> . Mezní žádané hodnoty jsou uvedeny ve skupině par. <i>3-0* Mezní žádané hod.</i>	Naprogramujte správná nastavení.
Nestabilní otáčky motoru	Možné chybné nastavení parametrů	Zkontrolujte nastavení všech parametrů motoru včetně všech nastavení kompenzace. V režimu se zpětnou vazbou zkontrolujte nastavení PID.	Zkontrolujte nastavení ve skupině parametrů <i>1-6* Nast. záv. na zát.</i> V režimu se zpětnou vazbou zkontrolujte nastavení ve skupině parametrů <i>20-0* Zpětná vazba</i> .
Motor běží nepravidelně.	Možná přemagnetizace	Zkontrolujte všechny parametry motoru, zda jsou nastaveny správně.	Zkontrolujte nastavení motoru ve skupinách parametrů <i>1-2* Data motoru</i> , <i>1-3* Podr. údaje o mot.</i> a <i>1-5* Nast. nez. na zát.</i>
Motor nebrzdí.	Možné nesprávné nastavení v parametrech brzdy. Pravděpodobně příliš krátké doby doběhu.	Zkontrolujte parametry brzdy. Zkontrolujte nastavení dob rozběhu nebo doběhu.	Zkontrolujte skupiny parametrů <i>2-0* DC brzda</i> a <i>3-0* Mezní žádané hod.</i>
Prasklé výkonové pojistky nebo vypnutý jistič	Mezifázový zkrat	V motoru nebo v panelu došlo k mezifázovému zkratu. Zkontrolujte mezifázové zkraty v motoru nebo v panelu.	Odstraňte veškeré nalezené zkraty.
	Přetížení motoru	Motor je přetížený.	Proveďte test při spuštění a ověřte, zda je proud motoru v rámci hodnot v technických údajích. Pokud proud motoru převyšuje údaj z typového štítku, snižte zatížení motoru. Podívejte se na specifikace pro danou aplikaci.
	Volné kontakty	Proveďte kontrolu před spuštěním ohledně volných kontaktů.	Dotáhněte volné kontakty.
Nesymetrie síťového proudu přesahuje 3 %.	Potíže se síťovým napájením (viz popis <i>Poplach 4 Výpadek síťové fáze</i> ).	Zaměřte napájecí kabely připojené k měnič kmitočtu, pozice 1: A na B, B na C, C na A.	Pokud nesymetrická větev kopíruje kabel, značí to problémy s napájením. Zkontrolujte síťové napájení.
	Potíže s měničem kmitočtu	Zaměřte napájecí kabely připojené k měnič kmitočtu, pozice 1: A na B, B na C, C na A.	Pokud nesymetrická větev zůstává na stejné vstupní svorce, značí to problém s měničem. Obratě se na dodavatele.
Nesymetrie proudu motoru přesahuje 3 %.	Problém s motorem nebo se zapojením motoru	Zaměřte motorové kabely, pozice 1: U na V, V na W, W na U.	Pokud nesymetrická větev kopíruje motorový kabel, značí to problémy s motorem nebo se zapojením motoru. Zkontrolujte motor a zapojení motoru.
	Potíže s měničem kmitočtu	Zaměřte motorové kabely, pozice 1: U na V, V na W, W na U.	Pokud nesymetrická větev zůstává na stejné výstupní svorce, značí to problém s měničem. Obratě se na dodavatele.
Potíže se zrychlením u měniče kmitočtu	Nesprávně zadané údaje o motoru	Pokud se objeví výstrahy nebo poplachy, vyhledejte informace v části <i>kapitola 7.4 Seznam výstrah a poplachů</i> . Zkontrolujte, zda jsou správně zadány údaje o motoru.	Prodlužte dobu rozběhu v par. <i>parametr 3-41 Rampa 1, doba rozběhu</i> . Zvyšte mezní hodnotu proudu v par. <i>parametr 4-18 Proudové om..</i> Zvyšte mezní hodnotu momentu v par. <i>parametr 4-16 Mez momentu pro motorický režim</i> .



Symptom	Možná příčina	Test	Řešení
Potíže se zpomalením u měniče kmitočtu	Nesprávně zadané údaje o motoru	Pokud se objeví výstrahy nebo poplachy, vyhledejte informace v části <i>kapitola 7.4 Seznam výstrah a poplachů</i> . Zkontrolujte, zda jsou správně zadány údaje o motoru.	Prodlužte dobu doběhu v <i>parametr 3-42 Rampa 1, doba doběhu</i> . Zapněte řízení přepětí v par. <i>parametr 2-17 Řízení přepětí</i> .
Akustický hluk nebo vibrace	Rezonance	Vynechejte kritické kmitočty pomocí parametrů ve skupině parametrů 4-6* <i>Zakázané otáčky</i> .	Zkontrolujte, zda hluk nebo vibrace poklesly na přijatelnou hodnotu.
		Vypněte přemodulování v <i>parametr 14-03 Přemodulování</i> .	
		Změňte typ spínání a spínací kmitočty ve skupině parametrů 14-0* <i>Spínání střídače</i> .	
		Zvyšte tlumení rezonance v <i>parametr 1-64 Tlumení rezonance</i> .	

Tabulka 7.5 Odstraňování problémů

## 8 Technické údaje

### 8.1 Elektrické údaje

#### 8.1.1 Síťové napájení 1 x 200–240 V AC

Typové označení	P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P3K7	P5K5	P7K5	P15K	P22K
Typický výkon na hřídeli [kW]	1,1	1,5	2,9	4,0	4,9	7,5	10	20	30
Typický výkon na hřídeli [HP] při 240 V	1,5	2,0	2,9	4,0	4,9	7,5	10	20	30
IP20/šasi	A3	-	-	-	-	-	-	-	-
IP21/typ 1	-	B1	B1	B1	B1	B1	B2	C1	C2
IP55/typ 12	A5	B1	B1	B1	B1	B1	B2	C1	C2
IP66/NEMA 4X	A5	B1	B1	B1	B1	B1	B2	C1	C2
<b>Výstupní proud</b>									
Spojité (3 x 200–240 V) [A]	6,6	7,5	10,6	12,5	16,7	24,2	30,8	59,4	88
Přerušovaný (3 x 200–240 V) [A]	7,3	8,3	11,7	13,8	18,4	26,6	33,4	65,3	96,8
Spojité kVA (208 V AC) [kVA]	-	-	-	-	-	5,00	6,40	12,27	18,30
<b>Max. vstupní proud</b>									
Spojité (1 x 200–240 V) [A]	12,5	15	20,5	24	32	46	59	111	172
Přerušovaný (1 x 200–240 V) [A]	13,8	16,5	22,6	26,4	35,2	50,6	64,9	122,1	189,2
Max. předřazené pojistky <sup>1)</sup> [A]	20	30	40	40	60	80	100	150	200
<b>Další technické údaje</b>									
Odhadovaná výkonová ztráta při max. jmenovitém zatížení [W] <sup>4)</sup>	44	30	44	60	74	110	150	300	440
Max. velikost kabelu (síťový, motorový, k brzdě) [mm <sup>2</sup> ]/(AWG) <sup>2)</sup>	[0,2–4]/(4–10)					[10]/(7)	[35]/(2)	[50]/(1/0)	[95]/(4/0)
Účinnost <sup>3)</sup>	0,968	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98

Tabulka 8.1 Síťové napájení 1 x 200–240 V AC – normální přetížení 110 % po dobu 1 minuty, P1K1–P22K

## 8.1.2 Síťové napájení 3 x 200–240 V AC

Typové označení	PK25	PK37	PK55	PK75	P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P3K7
Typický výkon na hřídeli [kW]	0,25	0,37	0,55	0,75	1,1	1,5	2,2	3,0	3,7
Typický výkon na hřídeli [HP] při 208 V	0,25	0,37	0,55	0,75	1,5	2,0	2,9	4,0	4,9
IP20/šasi <sup>6)</sup>	A2	A2	A2	A2	A2	A2	A2	A3	A3
IP21/typ 1	A2	A2	A2	A2	A2	A2	A2	A3	A3
IP55/typ 12	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5
IP66/NEMA 4X	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5
<b>Výstupní proud</b>									
Spojité (3 x 200–240 V) [A]	1,8	2,4	3,5	4,6	6,6	7,5	10,6	12,5	16,7
Přerušovaný (3 x 200–240 V) [A]	1,98	2,64	3,85	5,06	7,26	8,3	11,7	13,8	18,4
Spojité kVA (208 V AC) [kVA]	0,65	0,86	1,26	1,66	2,38	2,70	3,82	4,50	6,00
<b>Max. vstupní proud</b>									
Spojité (3 x 200–240 V) [A]	1,6	2,2	3,2	4,1	5,9	6,8	9,5	11,3	15,0
Přerušovaný (3 x 200–240 V) [A]	1,7	2,42	3,52	4,51	6,5	7,5	10,5	12,4	16,5
Max. předřazené pojistky <sup>1)</sup> [A]	10	10	10	10	20	20	20	32	32
<b>Další technické údaje</b>									
Odhadovaná výkonová ztráta při max. jmenovitém zatížení [W] <sup>4)</sup>	21	29	42	54	63	82	116	155	185
Max. velikost kabelu (síťový, motorový, k brzdě) [mm <sup>2</sup> /(AWG)] <sup>2)</sup>	[0,2–4]/(4–10)								
Účinnost <sup>3)</sup>	0,94	0,94	0,95	0,95	0,96	0,96	0,96	0,96	0,96

Tabulka 8.2 Síťové napájení 3 x 200–240 V AC – normální přetížení 110 % po dobu 1 minuty, PK25–P3K7

Typové označení	P5K5	P7K5	P11K	P15K	P18K	P22K	P30K	P37K	P45K
Typický výkon na hřídeli [kW]	5,5	7,5	11	15	18,5	22	30	37	45
Typický výkon na hřídeli [HP] při 208 V	7,5	10	15	20	25	30	40	50	60
IP20/šasi <sup>7)</sup>	B3	B3	B3	B4	B4	C3	C3	C4	C4
IP21/typ 1	B1	B1	B1	B2	C1	C1	C1	C2	C2
IP55/typ 12	B1	B1	B1	B2	C1	C1	C1	C2	C2
IP66/NEMA 4X	B1	B1	B1	B2	C1	C1	C1	C2	C2
<b>Výstupní proud</b>									
Spojité (3 x 200–240 V) [A]	24,2	30,8	46,2	59,4	74,8	88,0	115	143	170
Přerušovaný (3 x 200–240 V) [A]	26,6	33,9	50,8	65,3	82,3	96,8	127	157	187
Spojité kVA (208 V AC) [kVA]	8,7	11,1	16,6	21,4	26,9	31,7	41,4	51,5	61,2
<b>Max. vstupní proud</b>									
Spojité (3 x 200–240 V) [A]	22,0	28,0	42,0	54,0	68,0	80,0	104,0	130,0	154,0
Přerušovaný (3 x 200–240 V) [A]	24,2	30,8	46,2	59,4	74,8	88,0	114,0	143,0	169,0
Max. předřazené pojistky <sup>1)</sup> [A]	63	63	63	80	125	125	160	200	250
<b>Další technické údaje</b>									
Odhadovaná výkonová ztráta při max. jmenovitém zatížení [W] <sup>4)</sup>	269	310	447	602	737	845	1140	1353	1636
Max. velikost kabelu (síťový, motorový, k brzdě) [mm <sup>2</sup> /(AWG)] <sup>2)</sup>	[10]/(7)		[35]/(2)	[50]/(1/0)			[95]/(4/0)	[120]/(250 MCM)	
Účinnost <sup>3)</sup>	0,96	0,96	0,96	0,96	0,96	0,97	0,97	0,97	0,97

Tabulka 8.3 Síťové napájení 3 x 200–240 V AC – normální přetížení 110 % po dobu 1 minuty, P5K5–P45K

## 8.1.3 Síťové napájení 1 x 380–480 V AC

Typové označení	P7K5	P11K	P18K	P37K
Typický výkon na hřídeli [kW]	7,5	11	18,5	37
Typický výkon na hřídeli [HP] při 240 V	10	15	25	50
IP21/typ 1	B1	B2	C1	C2
IP55/typ 12	B1	B2	C1	C2
IP66/NEMA 4X	B1	B2	C1	C2
<b>Výstupní proud</b>				
Spojité (3 x 380–440 V) [A]	16	24	37,5	73
Přerušovaný (3 x 380–440 V) [A]	17,6	26,4	41,2	80,3
Spojité (3 x 441–480 V) [A]	14,5	21	34	65
Přerušovaný (3 x 441–480 V) [A]	15,4	23,1	37,4	71,5
Spojité kVA (400 V AC) [kVA]	11,0	16,6	26	50,6
Spojité kVA (460 V AC) [kVA]	11,6	16,7	27,1	51,8
<b>Max. vstupní proud</b>				
Spojité (1 x 380–440 V) [A]	33	48	78	151
Přerušovaný (1 x 380–440 V) [A]	36	53	85,5	166
Spojité (1 x 441–480 V) [A]	30	41	72	135
Přerušovaný (1 x 441–480 V) [A]	33	46	79,2	148
Max. předřazené pojistky <sup>1)</sup> [A]	63	80	160	250
<b>Další technické údaje</b>				
Odhadovaná výkonová ztráta při max. jmenovitém zatížení [W] <sup>4)</sup>	300	440	740	1480
Max. velikost kabelu (síťový, motorový, k brzdě) [mm <sup>2</sup> ]/(AWG) <sup>2)</sup>	[10]/(7)	[35]/(2)	[50]/(1/0)	[120]/(4/0)
Účinnost <sup>3)</sup>	0,96	0,96	0,96	0,96

Tabulka 8.4 Síťové napájení 1 x 380–480 V AC – normální přetížení 110 % po dobu 1 minuty, P7K5–P37K

## 8.1.4 Síťové napájení 3 x 380–480 V AC

Typové označení	PK37	PK55	PK75	P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P4K0	P5K5	P7K5
Typický výkon na hřídeli [kW]	0,37	0,55	0,75	1,1	1,5	2,2	3,0	4,0	5,5	7,5
Typický výkon na hřídeli [HP] při 460 V	0,5	0,75	1,0	1,5	2,0	2,9	4,0	5,3	7,5	10
IP20/šasi <sup>6)</sup>	A2	A2	A2	A2	A2	A2	A2	A2	A3	A3
IP21/typ 1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
IP55/typ 12	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5
IP66/NEMA 4X	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5
<b>Výstupní proud</b>										
Spojité (3 x 380–440 V) [A]	1,3	1,8	2,4	3,0	4,1	5,6	7,2	10	13	16
Přerušovaný (3 x 380–440 V) [A]	1,43	1,98	2,64	3,3	4,5	6,2	7,9	11	14,3	17,6
Spojité (3 x 441–480 V) [A]	1,2	1,6	2,1	2,7	3,4	4,8	6,3	8,2	11	14,5
Přerušovaný (3 x 441–480 V) [A]	1,32	1,76	2,31	3,0	3,7	5,3	6,9	9,0	12,1	15,4
Spojité kVA (400 V AC) [kVA]	0,9	1,3	1,7	2,1	2,8	3,9	5,0	6,9	9,0	11,0
Spojité kVA (460 V AC) [kVA]	0,9	1,3	1,7	2,4	2,7	3,8	5,0	6,5	8,8	11,6
<b>Max. vstupní proud</b>										
Spojité (3 x 380–440 V) [A]	1,2	1,6	2,2	2,7	3,7	5,0	6,5	9,0	11,7	14,4
Přerušovaný (3 x 380–440 V) [A]	1,32	1,76	2,42	3,0	4,1	5,5	7,2	9,9	12,9	15,8
Spojité (3 x 441–480 V) [A]	1,0	1,4	1,9	2,7	3,1	4,3	5,7	7,4	9,9	13,0
Přerušovaný (3 x 441–480 V) [A]	1,1	1,54	2,09	3,0	3,4	4,7	6,3	8,1	10,9	14,3
Max. předřazené pojistky <sup>1)</sup> [A]	10	10	10	10	10	20	20	20	30	30
<b>Další technické údaje</b>										
Odhadovaná výkonová ztráta při max. jmenovitém zatížení [W] <sup>4)</sup>	35	42	46	58	62	88	116	124	187	225
Max. velikost kabelu (síťový, motorový, k brzdě) [mm <sup>2</sup> ]/(AWG) <sup>2)</sup>	[4]/(10)									
Účinnost <sup>3)</sup>	0,93	0,95	0,96	0,96	0,97	0,97	0,97	0,97	0,97	0,97

Tabulka 8.5 Síťové napájení 3 x 380–480 V AC – normální přetížení 110 % po dobu 1 minuty, PK37–P7K5

Typové označení	P11K	P15K	P18K	P22K	P30K	P37K	P45K	P55K	P75K	P90K
Typický výkon na hřídeli [kW]	11	15	18,5	22	30	37	45	55	75	90
Typický výkon na hřídeli [HP] při 460 V	15	20	25	30	40	50	60	75	100	125
IP20/šasi <sup>7)</sup>	B3	B3	B3	B4	B4	B4	C3	C3	C4	C4
IP21/typ 1	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2
IP55/typ 12	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2
IP66/NEMA 4X	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2
<b>Výstupní proud</b>										
Spojité (3 x 380–440 V) [A]	24	32	37,5	44	61	73	90	106	147	177
Přerušovaný (3 x 380–440 V) [A]	26,4	35,2	41,3	48,4	67,1	80,3	99	117	162	195
Spojité (3 x 441–480 V) [A]	21	27	34	40	52	65	80	105	130	160
Přerušovaný (3 x 441–480 V) [A]	23,1	29,7	37,4	44	61,6	71,5	88	116	143	176
Spojité kVA (400 V AC) [kVA]	16,6	22,2	26	30,5	42,3	50,6	62,4	73,4	102	123
Spojité kVA (460 V AC) [kVA]	16,7	21,5	27,1	31,9	41,4	51,8	63,7	83,7	104	128
<b>Max. vstupní proud</b>										
Spojité (3 x 380–440 V) [A]	22	29	34	40	55	66	82	96	133	161
Přerušovaný (3 x 380–440 V) [A]	24,2	31,9	37,4	44	60,5	72,6	90,2	106	146	177
Spojité (3 x 441–480 V) [A]	19	25	31	36	47	59	73	95	118	145
Přerušovaný (3 x 441–480 V) [A]	20,9	27,5	34,1	39,6	51,7	64,9	80,3	105	130	160
Max. předřazené pojistky <sup>1)</sup> [A]	63	63	63	63	80	100	125	160	250	250
<b>Další technické údaje</b>										
Odhadovaná výkonová ztráta při max. jmenovitém zatížení [W] <sup>4)</sup>	278	392	465	525	698	739	843	1083	1384	1474
Max. velikost kabelu (síťový, motorový, k brzdě) [mm <sup>2</sup> ]/(AWG) <sup>2)</sup>	[10]/(7)			[35]/(2)			[50]/(1/0)		[120]/(4/0)	[120]/(4/0)
Účinnost <sup>3)</sup>	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,99

Tabulka 8.6 Síťové napájení 3 x 380–480 V AC – normální přetížení 110 % po dobu 1 minuty, P11K–P90K

## 8.1.5 Síťové napájení 3 x 525–600 V AC

Typové označení	PK75	P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P4K0	P5K5	P7K5	P11K
Typický výkon na hřídeli [kW]	0,75	1,1	1,5	2,2	3,0	4,0	5,5	7,5	11
IP20/šasi	A2	A2	A2	A2	A2	A2	A3	A3	B3
IP21/typ 1	A2	A2	A2	A2	A2	A2	A3	A3	B1
IP55/typ 12	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	B1
IP66/NEMA 4X	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	B1
<b>Výstupní proud</b>									
Spojité (3 x 525–550 V) [A]	1,8	2,6	2,9	4,1	5,2	6,4	9,5	11,5	19
Přerušovaný (3 x 525–550 V) [A]	-	2,9	3,2	4,5	5,7	7,0	10,5	12,7	21
Spojité (3 x 525–600 V) [A]	1,7	2,4	2,7	3,9	4,9	6,1	9,0	11,0	18
Přerušovaný (3 x 525–600 V) [A]	-	2,6	3,0	4,3	5,4	6,7	9,9	12,1	20
Spojité kVA (525 V AC) [kVA]	1,7	2,5	2,8	3,9	5,0	6,1	9,0	11,0	18,1
Spojité kVA (575 V AC) [kVA]	1,7	2,4	2,7	3,9	4,9	6,1	9,0	11,0	17,9
<b>Max. vstupní proud</b>									
Spojité (3 x 525–600 V) [A]	1,7	2,4	2,7	4,1	5,2	5,8	8,6	10,4	17,2
Přerušovaný (3 x 525–600 V) [A]	-	2,7	3,0	4,5	5,7	6,4	9,5	11,5	19
Max. předřazené pojistky <sup>1)</sup> [A]	10	10	10	20	20	20	32	32	40
<b>Další technické údaje</b>									
Odhadovaná výkonová ztráta při max. jmenovitém zatížení [W] <sup>4)</sup>	35	50	65	92	122	145	195	261	225
Max. velikost kabelu (síťový, motorový, k brzdě) [mm <sup>2</sup> ]/(AWG) <sup>2)</sup>	[0,2–4]/(24–10)								[16]/(6)
Účinnost <sup>3)</sup>	0,97	0,97	0,97	0,97	0,97	0,97	0,97	0,97	0,98

Tabulka 8.7 Síťové napájení 3 x 525–600 V AC – normální přetížení 110 % po dobu 1 minutu, PK75–P11K

Typové označení	P15K	P18K	P22K	P30K	P37K	P45K	P55K	P75K	P90K
Typický výkon na hřídeli [kW]	15	18,5	22	30	37	45	55	75	90
IP20/šasi	B3	B3	B4	B4	B4	C3	C3	C4	C4
IP21/typ 1	B1	B1	B2	B2	B2	C1	C1	C2	C2
IP55/typ 12	B1	B1	B2	B2	B2	C1	C1	C2	C2
IP66/NEMA 4X	B1	B1	B2	B2	B2	C1	C1	C2	C2
<b>Výstupní proud</b>									
Spojité (3 x 525–550 V) [A]	23	28	36	43	54	65	87	105	137
Přerušovaný (3 x 525–550 V) [A]	25	31	40	47	59	72	96	116	151
Spojité (3 x 525–600 V) [A]	22	27	34	41	52	62	83	100	131
Přerušovaný (3 x 525–600 V) [A]	24	30	37	45	57	68	91	110	144
Spojité kVA (525 V AC) [kVA]	21,9	26,7	34,3	41	51,4	61,9	82,9	100	130,5
Spojité kVA (575 V AC) [kVA]	21,9	26,9	33,9	40,8	51,8	61,7	82,7	99,6	130,5
<b>Max. vstupní proud</b>									
Spojité (3 x 525–600 V) [A]	20,9	25,4	32,7	39	49	59	78,9	95,3	124,3
Přerušovaný (3 x 525–600 V) [A]	23	28	36	43	54	65	87	105	137
Max. předřazené pojistky <sup>1)</sup> [A]	40	50	60	80	100	150	160	225	250
<b>Další technické údaje</b>									
Odhadovaná výkonová ztráta při max. jmenovitém zatížení [W] <sup>4)</sup>	285	329	460	560	740	860	890	1020	1130
Max. velikost kabelu (síťový, motorový, k brzdě) [mm <sup>2</sup> ]/(AWG) <sup>2)</sup>	-		[35]/(2)			[50]/(1)		[95 <sup>5)</sup> ]/(3/0)	
Účinnost <sup>3)</sup>	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98

Tabulka 8.8 Síťové napájení 3 x 525–600 V AC – normální přetížení 110 % po dobu 1 minutu, P15K–P90K

## 8.1.6 Síťové napájení 3 x 525–690 V AC

Typové označení	P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P4K0	P5K5	P7K5
Typický výkon na hřídeli (kW)	1,1	1,5	2,2	3,0	4,0	5,5	7,5
IP 20/šasi	A3	A3	A3	A3	A3	A3	A3
<b>Výstupní proud</b>							
Spojité (3 x 525–550 V) [A]	2,1	2,7	3,9	4,9	6,1	9,0	11,0
Přerušovaný (3 x 525–550 V) [A]	3,4	4,3	6,2	7,8	9,8	14,4	17,6
Spojité (3 x 551–690 V) [A]	1,6	2,2	3,2	4,5	5,5	7,5	10,0
Přerušovaný (3 x 551–690 V) [A]	2,6	3,5	5,1	7,2	8,8	12,0	16,0
Spojité kVA 525 V AC	1,9	2,5	3,5	4,5	5,5	8,2	10,0
Spojité kVA 690 V AC	1,9	2,6	3,8	5,4	6,6	9,0	12,0
<b>Max. vstupní proud</b>							
Spojité (3 x 525–550 V) [A]	1,9	2,4	3,5	4,4	5,5	8,1	9,9
Přerušovaný (3 x 525–550 V) [A]	3,0	3,9	5,6	7,0	8,8	12,9	15,8
Spojité (3 x 551–690 V) [A]	1,4	2,0	2,9	4,0	4,9	6,7	9,0
Přerušovaný (3 x 551–690 V) [A]	2,3	3,2	4,6	6,5	7,9	10,8	14,4
<b>Další technické údaje</b>							
Max. průřez kabelu <sup>5)</sup> pro síťový, motorový, k brzdě a sdílení zátěže [mm <sup>2</sup> ] (IAWG)	4, 4, 4 (12, 12, 12) (min. 0,2 (24))						
Max. průřez kabelu <sup>5)</sup> pro odpojení [mm <sup>2</sup> ] (IAWG)	6, 4, 4 (10, 12, 12)						
Odhadovaná výkonová ztráta při max. jmenovitém zatížení (W) <sup>4)</sup>	44	60	88	120	160	220	300
Účinnost <sup>3)</sup>	0,96	0,96	0,96	0,96	0,96	0,96	0,96

Tabulka 8.9 Krytí A3, síťové napájení 3 x 525–690 V AC IP20/chráněné šasi, P1K1–P7K5

Typové označení	P11K	P15K	P18K	P22K
Typický výkon na hřídeli při 550 V [kW]	11	15	18,5	22
Typický výkon na hřídeli při 690 V [kW]	15	18,5	22	30
IP20/šasi	B4	B4	B4	B4
IP21/typ 1, IP55/typ 12	B2	B2	B2	B2
<b>Výstupní proud</b>				
Spojité (3 x 525–550 V) [A]	19,0	23,0	28,0	36,0
Přerušovaný (60s přetížení) (3 x 525–550 V) [A]	20,9	25,3	30,8	39,6
Spojité (3 x 551–690 V) [A]	18,0	22,0	27,0	34,0
Přerušovaný (60s přetížení) (3 x 551–690 V) [A]	19,8	24,2	29,7	37,4
Spojité kVA (při 550 V) [kVA]	18,1	21,9	26,7	34,3
Spojité kVA (při 690 V AC) [kVA]	21,5	26,3	32,3	40,6
<b>Max. vstupní proud</b>				
Spojité (při 550 V) (A)	19,5	24,0	29,0	36,0
Přerušovaný (60s přetížení) (při 550 V) (A)	21,5	26,4	31,9	39,6
Spojité (při 690 V) (A)	19,5	24,0	29,0	36,0
Přerušovaný (60s přetížení) (při 690 V) (A)	21,5	26,4	31,9	39,6
<b>Další technické údaje</b>				
Max. průřez kabelu <sup>5)</sup> pro síťový/k motoru, sdílení zátěže a brzdě [mm <sup>2</sup> ] (IAWG)	35, 25, 25 (2, 4, 4)			
Max. průřez kabelu <sup>54)</sup> pro odpojení sítě [mm <sup>2</sup> ] (IAWG)	16,10,10 (6, 8, 8)			
Odhadovaná výkonová ztráta při max. jmenovitém zatížení (W) <sup>4)</sup>	220	300	370	440
Účinnost <sup>3)</sup>	0,98	0,98	0,98	0,98

Tabulka 8.10 Krytí B2/B4, síťové napájení 3 x 525–690 V AC IP20/IP21/IP55 – šasi/NEMA 1/NEMA 12, P11K–P22K



Typové označení	P30K	P37K	P45K	P55K	P75K
Typický výkon na hřídeli při 550 V (kW)	30	37	45	55	75
Typický výkon na hřídeli při 690 V [kW]	37	45	55	75	90
IP20/šasi	B4	C3	C3	D3h	D3h
IP21/typ 1, IP55/typ 12	C2	C2	C2	C2	C2
<b>Výstupní proud</b>					
Spojité (3 x 525–550 V) [A]	43,0	54,0	65,0	87,0	105
Přerušovaný (60s přetížení) (3 x 525–550 V) [A]	47,3	59,4	71,5	95,7	115,5
Spojité (3 x 551–690 V) [A]	41,0	52,0	62,0	83,0	100
Přerušovaný (60s přetížení) (3 x 551–690 V) [A]	45,1	57,2	68,2	91,3	110
Spojité kVA (při 550 V AC) [KVA]	41,0	51,4	61,9	82,9	100
Spojité kVA (při 690 V AC) [kVA]	49,0	62,1	74,1	99,2	119,5
<b>Max. vstupní proud</b>					
Spojité (při 550 V) [A]	49,0	59,0	71,0	87,0	99,0
Přerušovaný (60s přetížení) (při 550 V) [A]	53,9	64,9	78,1	95,7	108,9
Spojité (při 690 V) [A]	48,0	58,0	70,0	86,0	-
Přerušovaný (60s přetížení) (při 690 V) [A]	52,8	63,8	77,0	94,6	-
<b>Další technické údaje</b>					
Max. průřez kabelu pro síťový a k motoru [mm <sup>2</sup> ] ([AWG])	150 (300 MCM)				
Max. průřez kabelu pro sdílení zátěže a k brzdě [mm <sup>2</sup> ] ([AWG])	95 (3/0)				
Max. průřez kabelu <sup>5)</sup> pro odpojení sítě [mm <sup>2</sup> ] ([AWG])	95, 70, 70 (3/0, 2/0, 2/0)			185, 150, 120 (350 MCM, 300 MCM, 4/0)	-
Odhadovaná výkonová ztráta při max. jmenovitém zatížení [W] <sup>4)</sup>	740	900	1100	1500	1800
Účinnost <sup>3)</sup>	0,98	0,98	0,98	0,98	0,98

**Tabulka 8.11 Krytí B4, C2, C3, síťové napájení 3 x 525–690 V AC IP20/IP21/IP55 – šasi/NEMA1/NEMA 12, P30K–P75K**
<sup>1)</sup> Informace o typu pojistky naleznete v části kapitola 8.8 Pojistky a jističe.

<sup>2)</sup> American Wire Gauge.

<sup>3)</sup> Měřeno pomocí 5m stíněných kabelů motoru při jmenovité zátěži a jmenovitém kmitočtu.

<sup>4)</sup> Typická výkonová ztráta je při normálním zatížení a očekává se v rozmezí  $\pm 15$  % (tolerance souvisí s odchylkami napětí a stavu kabelů).

Hodnoty jsou založeny na typické účinnosti motoru. Méně účinné motory se přidávají ke ztrátě výkonu v měniči kmitočtu a naopak.

Pokud je spínací kmitočet zvýšen nad jmenovitou hodnotu, mohou výkonové ztráty významně vzrůst.

Jsou zahrnuty spotřeby ovládacího panelu LCP a typické řídicí karty. Další doplňky a odebíraná zátěž mohou ke ztrátám přidat až 30 W. (Ačkoli

obvykle se jedná pouze o 4 W navíc při plně zatížené řídicí kartě nebo doplňku pro slot A nebo slot B.)

I když jsou měření prováděna pomocí špičkového vybavení, je třeba počítat s jistou nepřesností ( $\pm 5$  %).

<sup>5)</sup> Motorový a síťový kabel: 300 MCM/150 mm<sup>2</sup>.

<sup>6)</sup> A2+A3 lze změnit na IP21 pomocí konverzní sady. Další informace naleznete také v části Mechanická montáž a Sada krytí IP21/Typ 1 v Příručce projektanta.

<sup>7)</sup> B3+4 a C3+4 lze změnit na IP21 pomocí konverzní sady. Další informace naleznete také v části Mechanická montáž a Sada krytí IP21/Typ 1 v Příručce projektanta.

## 8.2 Síťové napájení

Napájení ze sítě (L1, L2, L3)

Napájecí napětí	200–240 V ±10 %
Napájecí napětí	380–480 V ±10 %
Napájecí napětí	525–600 V ±10 %
Napájecí napětí	525–690 V ±10 %

*Nízké síťové napětí nebo výpadek napájení:*

*Při nízkém síťovém napětí nebo výpadku napájení pokračuje měnič kmitočtu v činnosti, dokud napětí meziobvodu neklesne pod minimální úroveň, která způsobí zastavení. Obvykle to odpovídá 15 % pod nejnižším jmenovitým napájecím napětím měniče kmitočtu. Při napětí sítě pod 10 % nejnižšího jmenovitého napájecího napětí měniče kmitočtu nelze očekávat zapnutí a plný krouticí moment.*

Napájecí kmitočet	50/60 Hz +4/-6 %
-------------------	------------------

*Napájecí zdroj měniče kmitočtu je testován v souladu se systémem IEC61000-4-28, 50 Hz +4/-6 %.*

Max. dočasná nesymetrie mezi fázemi elektrické sítě	3,0 % jmenovitého napájecího napětí
Skutečný účinník ( $\lambda$ )	$\geq 0,9$ nominální hodnoty při jmenovitém zatížení
Relativní účinník ( $\cos\phi$ ) v okolí jednotky	(> 0,98)
Spínání na vstupním napájení L1, L2, L3 (zapnutí) $\leq 7,5$ kW	maximálně 2krát/min
Spínání na vstupním napájení L1, L2, L3 (zapnutí) 11–90 kW	maximálně 1krát/min
Prostředí v souladu s normou EN 60664-1	kategorie přepětí III/stupeň znečištění 2

*Jednotka je vhodná pro použití v obvodech nedodávajících více než 100 000 A efektivních (symetricky) a maximálně 240/480/600/690 V.*

8

## 8.3 Výstup motoru a data motoru

Výstupní výkon motoru (U, V, W)

Výstupní napětí	0–100 % napájecího napětí
Výstupní kmitočet	0–590 Hz <sup>1)</sup>
Spínání na výstupu	Neomezeno
Doby rozběhu či doběhu	1–3 600 s

*1) Závisí na výkonu*

Momentová charakteristika, normální přetížení

Rozběhový moment (konstantní moment)	maximálně 110 % po dobu 1 minuty, jednou za 10 minut <sup>2)</sup>
Momentová přetížitelost (konstantní moment)	maximálně 110 % po dobu 1 minuty, jednou za 10 minut <sup>2)</sup>

Momentová charakteristika, vysoké přetížení

Rozběhový moment (konstantní moment)	maximálně 150/160 % po dobu 1 minuty, jednou za 10 minut <sup>2)</sup>
Momentová přetížitelost (konstantní moment)	maximálně 150/160 % po dobu 1 minuty, jednou za 10 minut <sup>2)</sup>

*2) Procentuální hodnota se vztahuje ke jmenovitému momentu měniče kmitočtu, podle výkonu.*

## 8.4 Okolní podmínky

Prostředí	
Typ krytí A	IP20/šasi, IP21/typ 1, IP55/typ 12, IP66/typ 4X
Typ krytí B1/B2	IP21/typ 1, IP55/typ 12, IP66/typ 4X
Typ krytí B3/B4	IP20/šasi
Typ krytí C1/C2	IP21/typ 1, IP55/typ 12, IP66/typ 4X
Typ krytí C3/C4	IP20/šasi
K dispozici je krytí ≤ krytí typu A	IP21/TYP 1/IP4X horní
Krytí vibračního testu A/B/C	1,0 g
Max. relativní vlhkost	5–95 % (IEC 721-3-3; třída 3K3 (bez kondenzace) během provozu)
Agresivní prostředí (IEC 721-3 -3), bez povrchové úpravy	třída 3C2
Agresivní prostředí (IEC 721-3-3), s povrchovou úpravou	třída 3C3
Testovací metoda podle IEC 60068-2-43 H2S (10 dní)	
Teplota okolí	Max. 50 °C

*Odlehčení kvůli vysoké teplotě okolí, viz zvláštní podmínky v Příručce projektanta.*

Minimální teplota okolí při plném provozu	0 °C
Minimální teplota okolí při sníženém výkonu	- 10 °C
Teplota při skladování/přepravě	-25 až +65/70 °C
Maximální nadmořská výška bez odlehčení	1 000 m
Maximální nadmořská výška s odlehčením	3 000 m

*Odlehčení při vysoké nadmořské výšce, viz zvláštní podmínky v Příručce projektanta.*

Použité normy elektromagnetické kompatibility, emise	EN 61800-3
Normy elektromagnetické kompatibility, odolnost	EN 61800-3

*Přečtěte si v Příručce projektanta část věnovanou zvláštním podmínkám.*

## 8.5 Specifikace kabelů

Max. délka stíněného/pancéřovaného motorového kabelu	150 m
Max. délka motorového kabelu, nestíněný/nepancéřovaný kabel	300 m
Maximální průřez kabelů k motoru, síti, sdílení zátěže a brzdě <sup>1)</sup>	
Maximální průřez vodičů k řídicím svorkám, neohebný kabel	1,5 mm <sup>2</sup> /16 AWG (2 x 0,75 mm <sup>2</sup> )
Maximální průřez vodičů k řídicím svorkám, pružný kabel	1 mm <sup>2</sup> /18 AWG
Maximální průřez vodičů k řídicím svorkám, kabel s obaleným jádrem	0,5 mm <sup>2</sup> /20 AWG
Minimální průřez vodičů k řídicím svorkám	0,25 mm <sup>2</sup>

*1) Další informace najdete v tabulkách s elektrickými údaji v kapitola 8.1 Elektrické údaje.*

Připojení k síti je nutné řádně uzemnit pomocí svorky 95 (PE) měniče kmitočtu. Průřez zemnicího kabelu musí být minimálně 10 mm<sup>2</sup>, nebo musí být samostatně zakončeny 2 síťové vodiče podle normy EN 50178. Viz také kapitola 4.3.1 Uzemnění.

Použijte nestíněný kabel.

## 8.6 Řídicí vstupy a výstupy a data řízení

Řídicí karta, sériová komunikace RS485

Číslo svorky	68 (P,TX+, RX+), 69 (N,TX-, RX-)
Číslo svorky 61	společně pro svorky 68 a 69

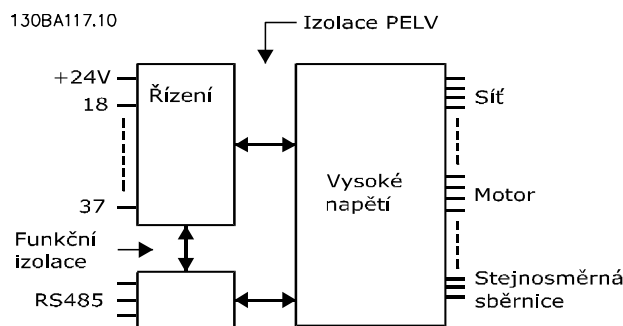
*Obvod sériové komunikace RS485 je funkčně oddělen od ostatních centrálních obvodů a galvanicky oddělen od napájecího napětí (PELV).*

Analogové vstupy

Počet analogových vstupů	2
Číslo svorky	53, 54
Režimy	napěťový nebo proudový
Výběr režimu	přepínače S201 a S202
Napěťový režim	přepínač S201/S202 = OFF (U)
Uroveň napětí	0–10 V (nastavitelné měřítko)

Vstupní odpor, $R_i$	přibližně 10 k $\Omega$
Maximální napětí	$\pm 20$ V
Proudový režim	přepínač S201/S202=On (I)
Proudový rozsah	0/4–20 mA (nastavitelné měřítko)
Vstupní odpor, $R_i$	přibl. 200 $\Omega$
Maximální proud	30 mA
Rozlišení analogových vstupů	10 bitů (+ znaménko)
Přesnost analogových vstupů	maximální chyba 0,5 % plného rozsahu
Šířka pásma	200 Hz

Analogové vstupy jsou galvanicky odděleny od napájecího napětí (PELV) i od ostatních svorek s vysokým napětím.



Obrázek 8.1 Izolace PELV analogových vstupů

8

#### Analogový výstup

Počet programovatelných analogových výstupů	1
Číslo svorky	42
Proudový rozsah na analogovém výstupu	0/4–20 mA
Max. odporové zatížení proti společné svorce na analogovém výstupu	500 $\Omega$
Přesnost analogového výstupu	maximální chyba 0,8 % plného rozsahu
Rozlišení na analogovém výstupu	8 bitů

Analogový výstup je galvanicky oddělen od napájecího napětí (PELV) i od ostatních svorek s vysokým napětím.

#### Digitální vstupy

Programovatelné digitální vstupy	4 (6)
Číslo svorky	18, 19, 27 <sup>1)</sup> , 29 <sup>1)</sup> , 32, 33,
Logika	PNP nebo NPN
Úroveň napětí	0–24 V DC
Úroveň napětí, logická 0 PNP	< 5 V DC
Úroveň napětí, logická 1 PNP	> 10 V DC
Úroveň napětí, logická 0 NPN	> 19 V DC
Úroveň napětí, logická 1 NPN	< 14 V DC
Maximální napětí na vstupu	28 V DC
Vstupní odpor, $R_i$	přibližně 4 k $\Omega$

Všechny digitální vstupy jsou galvanicky odděleny od napájecího napětí (PELV) i od ostatních svorek s vysokým napětím.

1) Svorky 27 a 29 lze rovněž naprogramovat jako výstup.

#### Digitální výstup

Programovatelné digitální/pulzní výstupy	2
Číslo svorky	27, 29 <sup>1)</sup>
Úroveň napětí na digitálním/kmitočtovém výstupu	0–24 V
Max. výstupní proud (spotřebič nebo zdroj)	40 mA
Max. zatížení na kmitočtovém výstupu	1 k $\Omega$
Max. kapacitní zatížení na kmitočtovém výstupu	10 nF
Minimální výstupní kmitočet na kmitočtovém výstupu	0 Hz
Maximální výstupní kmitočet na kmitočtovém výstupu	32 kHz
Přesnost kmitočtového výstupu	maximální chyba 0,1 % plného rozsahu

Rozlišení kmitočtových výstupů 12 bitů

1) Svorky 27 a 29 lze rovněž naprogramovat jako vstup.

Digitální výstup je galvanicky oddělen od napájecího napětí (PELV) i od ostatních svorek s vysokým napětím.

#### Pulzní vstupy

Programovatelné pulzní vstupy	2
Číslo pulzních svorek	29, 33
Maximální kmitočet na svorkách 29, 33	110 kHz (souměrný)
Maximální kmitočet na svorkách 29, 33	5 kHz (otevřený kolektor)
Minimální kmitočet na svorkách 29, 33	4 Hz
Úroveň napětí	viz Digitální vstupy
Maximální napětí na vstupu	28 V DC
Vstupní odpor, $R_i$	přibl. 4 k $\Omega$
Přesnost pulzního vstupu (0,1–1 kHz)	maximální chyba 0,1 % plného rozsahu

#### Řídicí karta, výstup 24 V DC

Číslo svorky	12, 13
Maximální zatížení	200 mA

*Napájení 24 V DC je galvanicky oddělené od napájecího napětí (PELV), ale má stejný potenciál jako analogové a digitální vstupy a výstupy.*

#### Reléové výstupy

Programovatelné reléové výstupy	2
<b>Číslo svorky Relé 01</b>	1–3 (rozpínací), 1–2 (spínací)
Max. zatížení svorek (AC-1) <sup>1)</sup> na 1–3 (NC), 1–2 (NO) (odporové zatížení)	240 V AC, 2 A
Max. zatížení svorek (AC-15) <sup>1)</sup> (indukční zatížení při $\cos\phi$ 0,4)	240 V AC, 0,2 A
Max. zatížení svorek (DC-1) <sup>1)</sup> na 1–2 (NO), 1–3 (NC) (odporové zatížení)	60 V DC, 1 A
Max. zatížení svorek (DC-13) <sup>1)</sup> (indukční zatížení)	24 V DC, 0,1 A
<b>Číslo svorky Relé 02</b>	4–6 (rozpínací), 4–5 (spínací)
Max. zatížení svorek (AC-1) <sup>1)</sup> na 4–5 (NO) (odporové zatížení) <sup>2) 3)</sup>	400 V AC, 2 A
Max. zatížení svorek (AC-15) <sup>1)</sup> na 4–5 (NO) (indukční zatížení při $\cos\phi$ 0,4)	240 V AC, 0,2 A
Max. zatížení svorek (DC-1) <sup>1)</sup> na 4–5 (NO) (odporové zatížení)	80 V DC, 2 A
Max. zatížení svorek (DC-13) <sup>1)</sup> na 4–5 (NO) (indukční zatížení)	24 V DC, 0,1 A
Max. zatížení svorek (AC-1) <sup>1)</sup> na 4–6 (NC) (odporové zatížení)	240 V AC, 2 A
Max. zatížení svorek (AC-15) <sup>1)</sup> na 4–6 (NC) (indukční zatížení při $\cos\phi$ 0,4)	240 V AC, 0,2 A
Max. zatížení svorek (DC-1) <sup>1)</sup> na 4–6 (NC) (odporové zatížení)	50 V DC, 2 A
Max. zatížení svorek (DC-13) <sup>1)</sup> na 4–6 (NC) (indukční zatížení)	24 V DC, 0,1 A
Min. zatížení svorek na 1–3 (NC), 1–2 (NO), 4–6 (NC), 4–5 (NO)	24 V DC, 10 mA, 24 V AC, 20 mA
Prostředí v souladu s normou EN 60664-1	kategorie přepětí III/stupeň znečištění 2

1) IEC 60947, části 4 a 5.

Reléové kontakty jsou od zbytku obvodu galvanicky odděleny zesílenou izolací (PELV).

2) Kategorie přepětí II.

3) Aplikace UL, 300 V AC 2 A.

#### Řídicí karta, výstup 10 V DC:

Číslo svorky	50
Výstupní napětí	10,5 V $\pm$ 0,5 V
Maximální zatížení	25 mA

*Napájení 10 V DC je galvanicky oddělené od napájecího napětí (PELV) i od ostatních svorek s vysokým napětím.*

#### Řídicí charakteristiky

Rozlišení výstupního kmitočtu při 0–590 Hz	$\pm$ 0,003 Hz
Odezva systému (svorky 18, 19, 27, 29, 32, 33)	$\leq$ 2 ms
Rozsah regulace rychlosti (bez zpětné vazby)	1:100 synchronní rychlosti

Přesnost otáček (bez zpětné vazby)

30–4 000 ot./min: max. chyba ±8 ot./min

Všechny řídicí charakteristiky jsou založeny na čtyřpólovém asynchronním motoru.

Výkon řídicí karty

Interval vyhledávání

5 ms

Řídicí karta, sériová komunikace prostřednictvím USB

Standard USB

1.1 (plná rychlost)

Konektor USB

Konektor USB typ „zařízení“ B

**⚠ UPOZORNĚNÍ**

Připojení k počítači se provádí prostřednictvím standardního USB kabelu hostitel/zařízení.

Připojení USB je galvanicky odděleno od napájecího napětí (PELV) i od ostatních svorek s vysokým napětím.

Připojení USB není galvanicky odděleno od ochranné země. Ke konektoru USB na měnič kmitočtu připojte pouze izolovaný přenosný počítač nebo počítač nebo izolovaný kabel či převodník USB.

## 8.7 Utahovací momenty kontaktů

Krytí	Moment [Nm]					
	Síť	Motor	Stejn. připojení	Brzda	Země	Země
A2	1,8	1,8	1,8	1,8	3	0,6
A3	1,8	1,8	1,8	1,8	3	0,6
A4	1,8	1,8	1,8	1,8	3	0,6
A5	1,8	1,8	1,8	1,8	3	0,6
B1	1,8	1,8	1,5	1,5	3	0,6
B2	4,5	4,5	3,7	3,7	3	0,6
B3	1,8	1,8	1,8	1,8	3	0,6
B4	4,5	4,5	4,5	4,5	3	0,6
C1	10	10	10	10	3	0,6
C2	14/24 <sup>1)</sup>	14/24 <sup>1)</sup>	14	14	3	0,6
C3	10	10	10	10	3	0,6
C4	14/24 <sup>1)</sup>	14/24 <sup>1)</sup>	14	14	3	0,6

Tabulka 8.12 Utahovací momenty svorek

1) Pro různé průřezy kabelů x/y, kde  $x \leq 95 \text{ mm}^2$  a  $y \geq 95 \text{ mm}^2$ .

## 8.8 Pojistky a jističe

Použijte doporučené pojistky nebo jističe na straně napájení jako ochranu pro případ, že by došlo k poruše komponenty uvnitř měniče kmitočtu (první chyba).

### **OZNAMENÍ!**

Použití pojistek na straně napájení je podmínkou pro zajištění instalací kompatibilních s požadavky norem IEC 60364 (CE) a NEC 2009 (UL).

#### Doporučení:

- Pojistky typu gG.
- Jističe typu Moeller. Mohou být použity i jiné typy jističů za podmínky, že omezí energii dodávanou do měniče kmitočtu na úroveň rovnou nebo nižší než u typů značky Moeller.

Použití doporučených pojistek a jističů zajišťuje možné poškození měniče kmitočtu pouze uvnitř měniče. Další informace naleznete v *Poznámce k aplikaci Pojistky a jističe*.

Pojistky uvedené v kapitola 8.8.1 Shoda s CE až kapitola 8.8.2 Soulad se směrnicemi UL jsou vhodné pro použití v obvodech dodávajících efektivní proud 100 000 A<sub>rms</sub> (symetricky), podle jmenovitého napětí měniče kmitočtu. Při použití správných pojistek bude hodnota jmenovitého zkratového proudu měniče kmitočtu činit 100 000 A<sub>rms</sub>.

### 8.8.1 Shoda s CE

#### 200–240 V, krytí A, B a C

Krytí	Výkon [kW]	Doporučená velikost pojistek	Doporučená max. pojistka	Doporučený jistič Moeller	Max. úroveň vypnutí [A]
A2	0,25–2,2	gG-10 (0,25–1,5) gG-16 (2,2)	gG-25	PKZM0-25	25
A3	3,0–3,7	gG-16 (3) gG-20 (3,7)	gG-32	PKZM0-25	25
A4	0,25–2,2	gG-10 (0,25–1,5) gG-16 (2,2)	gG-32	PKZM0-25	25
A5	0,25–3,7	gG-10 (0,25–1,5) gG-16 (2,2–3) gG-20 (3,7)	gG-32	PKZM0-25	25
B1	5,5–11	gG-25 (5,5) gG-32 (7,5)	gG-80	PKZM4-63	63
B2	15	gG-50	gG-100	NZMB1-A100	100
B3	5,5–11	gG-25	gG-63	PKZM4-50	50
B4	15–18	gG-32 (7,5) gG-50 (11) gG-63 (15)	gG-125	NZMB1-A100	100
C1	18,5–30	gG-63 (15) gG-80 (18,5) gG-100 (22)	gG-160 (15–18,5) aR-160 (22)	NZMB2-A200	160
C2	37–45	aR-160 (30) aR-200 (37)	aR-200 (30) aR-250 (37)	NZMB2-A250	250
C3	22–30	gG-80 (18,5) aR-125 (22)	gG-150 (18,5) aR-160 (22)	NZMB2-A200	150
C4	37–45	aR-160 (30) aR-200 (37)	aR-200 (30) aR-250 (37)	NZMB2-A250	250

Tabulka 8.13 200–240 V, krytí A, B a C

## 380–480 V, krytí A, B a C

Krytí	Výkon [kW]	Doporučená velikost pojistek	Doporučená max. pojistka	Doporučený jistič Moeller	Max. úroveň vypnutí [A]
A2	1,1–4,0	gG-10 (0,37–3) gG-16 (4)	gG-25	PKZM0-25	25
A3	5,5–7,5	gG-16	gG-32	PKZM0-25	25
A4	1,1–4,0	gG-10 (0,37–3) gG-16 (4)	gG-32	PKZM0-25	25
A5	1,1–7,5	gG-10 (0,37–3) gG-16 (4–7,5)	gG-32	PKZM0-25	25
B1	11–18,5	gG-40	gG-80	PKZM4-63	63
B2	22–30	gG-50 (18,5) gG-63 (22)	gG-100	NZMB1-A100	100
B3	11–18	gG-40	gG-63	PKZM4-50	50
B4	22–37	gG-50 (18,5) gG-63 (22) gG-80 (30)	gG-125	NZMB1-A100	100
C1	37–55	gG-80 (30) gG-100 (37) gG-160 (45)	gG-160	NZMB2-A200	160
C2	75–90	aR-200 (55) aR-250 (75)	aR-250	NZMB2-A250	250
C3	45–55	gG-100 (37) gG-160 (45)	gG-150 (37) gG-160 (45)	NZMB2-A200	150
C4	75–90	aR-200 (55) aR-250 (75)	aR-250	NZMB2-A250	250

Tabulka 8.14 380–480 V, krytí A, B a C



## 525–600 V, krytí A, B a C

Krytí	Výkon [kW]	Doporučená velikost pojistek	Doporučená max. pojistka	Doporučený jistič Moeller	Max. úroveň vypnutí [A]
A2	1,1–4,0	gG-10	gG-25	PKZM0-25	25
A3	5,5–7,5	gG-10 (5,5) gG-16 (7,5)	gG-32	PKZM0-25	25
A5	1,1–7,5	gG-10 (0,75–5,5) gG-16 (7,5)	gG-32	PKZM0-25	25
B1	11–18	gG-25 (11) gG-32 (15) gG-40 (18,5)	gG-80	PKZM4-63	63
B2	22–30	gG-50 (22) gG-63 (30)	gG-100	NZMB1-A100	100
B3	11–18,5	gG-25 (11) gG-32 (15)	gG-63	PKZM4-50	50
B4	22–37	gG-40 (18,5) gG-50 (22) gG-63 (30)	gG-125	NZMB1-A100	100
C1	37–55	gG-63 (37) gG-100 (45) aR-160 (55)	gG-160 (37–45) aR-250 (55)	NZMB2-A200	160
C2	75–90	aR-200 (75)	aR-250	NZMB2-A250	250
C3	45–55	gG-63 (37) gG-100 (45)	gG-150	NZMB2-A200	150
C4	75–90	aR-160 (55) aR-200 (75)	aR-250	NZMB2-A250	250

Tabulka 8.15 525–600 V, krytí A, B a C

## 525–690 V, krytí A, B a C

Krytí	Výkon [kW]	Doporučená vel. pojistky	Doporučená max. pojistka	Doporučený jistič Danfoss	Max. úroveň vypnutí [A]
A3	1,1	gG-6	gG-25	CTI25M 10-16	16
	1,5	gG-6	gG-25	CTI25M 10-16	16
	2,2	gG-6	gG-25	CTI25M 10-16	16
	3	gG-10	gG-25	CTI25M 10-16	16
	4	gG-10	gG-25	CTI25M 10-16	16
	5,5	gG-16	gG-25	CTI25M 10-16	16
	7,5	gG-16	gG-25	CTI25M 10-16	16
B2	11	gG-25	gG-63		
	15	gG-25	gG-63		
	18	gG-32			
	22	gG-32			
C2	30	gG-40			
	37	gG-63	gG-80		
	45	gG-63	gG-100		
	55	gG-80	gG-125		
	75	gG-100	gG-160		
C3	37	gG-100	gG-125		
	45	gG-125	gG-160		

Tabulka 8.16 525–690 V, krytí A, B a C

## 8.8.2 Soulad se směrnicemi UL

1x 200–240 V, krytí A, B a C

Výkon [kW]	Max. velikost předřazených pojistek [A]	Doporučená max. pojistka											
		Bussmann JFHR2	Bussmann RK1	Bussmann J	Bussmann T	Bussmann CC	Bussmann CC	Bussmann CC	SIBA RK1	Littel fuse RK1	Ferraz-Shawmut CC	Ferraz-Shawmut RK1	Ferraz-Shawmut J
1,1	15	FWX-15	KTN-R15	JKS-15	JJN-15	FNQ-R-15	KTK-R-15	LP-CC-15	5017906-016	KLN-R15	ATM-R15	A2K-15R	HSJ15
1,5	20	FWX-20	KTN-R20	JKS-20	JJN-20	FNQ-R-20	KTK-R-20	LP-CC-20	5017906-020	KLN-R20	ATM-R20	A2K-20R	HSJ20
2,2	30 <sup>1)</sup>	FWX-30	KTN-R30	JKS-30	JJN-30	FNQ-R-30	KTK-R-30	LP-CC-30	5012406-032	KLN-R30	ATM-R30	A2K-30R	HSJ30
3,0	35	FWX-35	KTN-R35	JKS-35	JJN-35	–	–	–	–	KLN-R35	–	A2K-35R	HSJ35
3,7	50	FWX-50	KTN-R50	JKS-50	JJN-50	–	–	–	5014006-050	KLN-R50	–	A2K-50R	HSJ50
5,5	60 <sup>2)</sup>	FWX-60	KTN-R60	JKS-60	JJN-60	–	–	–	5014006-063	KLN-R60	–	A2K-60R	HSJ60
7,5	80	FWX-80	KTN-R80	JKS-80	JJN-80	–	–	–	5014006-080	KLN-R80	–	A2K-80R	HSJ80
15	150	FWX-150	KTN-R150	JKS-150	JJN-150	–	–	–	2028220-150	KLN-R150	–	A2K-150R	HSJ150
22	200	FWX-200	KTN-R200	JKS-200	JJN-200	–	–	–	2028220-200	KLN-R200	–	A2K-200R	HSJ200

Tabulka 8.17 1x 200–240 V, krytí A, B a C

1) Siba povolena do 32 A.

2) Siba povolena do 63 A.

## 1x 380–500 V, krytí B a C

Doporučená max. pojistka													
Výkon [kW]	Max. velikost předřazené pojistky [A]	Bussmann JFHR2	Bussmann RK1	Bussmann J	Bussmann T	Bussmann CC	Bussmann CC	Bussmann CC	SIBA RK1	Littel fuse RK1	Ferraz-Shawmut CC	Ferraz-Shawmut RK1	Ferraz-Shawmut J
7,5	60	FWH-60	KTS-R60	JKS-60	JJS-60	–	–	–	5014006-063	KLS-R60	–	A6K-60R	HSJ60
11	80	FWH-80	KTS-R80	JKS-80	JJS-80	–	–	–	2028220-100	KLS-R80	–	A6K-80R	HSJ80
22	150	FWH-150	KTS-R150	JKS-150	JJS-150	–	–	–	2028220-160	KLS-R150	–	A6K-150R	HSJ150
37	200	FWH-200	KTS-R200	JKS-200	JJS-200	–	–	–	2028220-200	KLS-200	–	A6K-200R	HSJ200

Tabulka 8.18 1x 380–500 V, krytí B a C

- Pojistky KTS od firmy Bussmann mohou pro měniče kmitočtu 240 V nahradit pojistky KTN.
- Pojistky FWH od firmy Bussmann mohou pro měniče kmitočtu 240 V nahradit pojistky FWX.
- Pojistky JJS od firmy Bussmann mohou pro měniče kmitočtu 240 V nahradit pojistky JJN.
- Pojistky KLSR od firmy Littel fuse mohou pro měniče kmitočtu 240 V nahradit pojistky KLNK.
- Pojistky A6KR od firmy Ferraz-Shawmut mohou pro měniče kmitočtu 240 V nahradit pojistky A2KR.

8

## 3x 200–240 V, krytí A, B a C

Doporučená max. pojistka						
Výkon [kW]	Bussmann Typ RK1 <sup>1)</sup>	Bussmann Typ J	Bussmann Typ T	Bussmann Typ CC	Bussmann	Bussmann Typ CC
0,25–0,37	KTN-R-05	JKS-05	JJN-05	FNQ-R-5	KTK-R-5	LP-CC-5
0,55–1,1	KTN-R-10	JKS-10	JJN-10	FNQ-R-10	KTK-R-10	LP-CC-10
1,5	KTN-R-15	JKS-15	JJN-15	FNQ-R-15	KTK-R-15	LP-CC-15
2,2	KTN-R-20	JKS-20	JJN-20	FNQ-R-20	KTK-R-20	LP-CC-20
3,0	KTN-R-25	JKS-25	JJN-25	FNQ-R-25	KTK-R-25	LP-CC-25
3,7	KTN-R-30	JKS-30	JJN-30	FNQ-R-30	KTK-R-30	LP-CC-30
5,5–7,5	KTN-R-50	JKS-50	JJN-50	–	–	–
11	KTN-R-60	JKS-60	JJN-60	–	–	–
15	KTN-R-80	JKS-80	JJN-80	–	–	–
18,5–22	KTN-R-125	JKS-125	JJN-125	–	–	–
30	KTN-R-150	JKS-150	JJN-150	–	–	–
37	KTN-R-200	JKS-200	JJN-200	–	–	–
45	KTN-R-250	JKS-250	JJN-250	–	–	–

Tabulka 8.19 3x 200–240 V, krytí A, B a C

Výkon [kW]	Doporučená max. pojistka							
	SIBA Typ RK1	Littel fuse Typ RK1	Ferraz-Shawmut Typ CC	Ferraz-Shawmut Typ RK1 <sup>2)</sup>	Bussmann Typ JFHR2 <sup>3)</sup>	Littel fuse JFHR2	Ferraz-Shawmut JFHR2 <sup>4)</sup>	Ferraz-Shawmut J
0,25–0,37	5017906-005	KLN-R-05	ATM-R-05	A2K-05-R	FWX-5	–	–	HSJ-6
0,55–1,1	5017906-010	KLN-R-10	ATM-R-10	A2K-10-R	FWX-10	–	–	HSJ-10
1,5	5017906-016	KLN-R-15	ATM-R-15	A2K-15-R	FWX-15	–	–	HSJ-15
2,2	5017906-020	KLN-R-20	ATM-R-20	A2K-20-R	FWX-20	–	–	HSJ-20
3,0	5017906-025	KLN-R-25	ATM-R-25	A2K-25-R	FWX-25	–	–	HSJ-25
3,7	5012406-032	KLN-R-30	ATM-R-30	A2K-30-R	FWX-30	–	–	HSJ-30
5,5–7,5	5014006-050	KLN-R-50	–	A2K-50-R	FWX-50	–	–	HSJ-50
11	5014006-063	KLN-R-60	–	A2K-60-R	FWX-60	–	–	HSJ-60
15	5014006-080	KLN-R-80	–	A2K-80-R	FWX-80	–	–	HSJ-80
18,5–22	2028220-125	KLN-R-125	–	A2K-125-R	FWX-125	–	–	HSJ-125
30	2028220-150	KLN-R-150	–	A2K-150-R	FWX-150	L25S-150	A25X-150	HSJ-150
37	2028220-200	KLN-R-200	–	A2K-200-R	FWX-200	L25S-200	A25X-200	HSJ-200
45	2028220-250	KLN-R-250	–	A2K-250-R	FWX-250	L25S-250	A25X-250	HSJ-250

Tabulka 8.20 3x 200–240 V, krytí A, B a C

- 1) Pojistky KTS od firmy Bussmann mohou pro měniče kmitočtu 240 V nahradit pojistky KTN.
- 2) Pojistky A6KR od firmy Ferraz-Shawmut mohou pro měniče kmitočtu 240 V nahradit pojistky A2KR.
- 3) Pojistky FWH od firmy Bussmann mohou pro měniče kmitočtu 240 V nahradit pojistky FWX.
- 4) Pojistky A50X od firmy Ferraz-Shawmut mohou pro měniče kmitočtu 240 V nahradit pojistky A25X.

**3x 380–480 V, krytí A, B a C**

Výkon [kW]	Doporučená max. pojistka					
	Bussmann Typ RK1	Bussmann Typ J	Bussmann Typ T	Bussmann Typ CC	Bussmann Typ CC	Bussmann Typ CC
–	KTS-R-6	JKS-6	JJS-6	FNQ-R-6	KTK-R-6	LP-CC-6
1,1–2,2	KTS-R-10	JKS-10	JJS-10	FNQ-R-10	KTK-R-10	LP-CC-10
3	KTS-R-15	JKS-15	JJS-15	FNQ-R-15	KTK-R-15	LP-CC-15
4	KTS-R-20	JKS-20	JJS-20	FNQ-R-20	KTK-R-20	LP-CC-20
5,5	KTS-R-25	JKS-25	JJS-25	FNQ-R-25	KTK-R-25	LP-CC-25
7,5	KTS-R-30	JKS-30	JJS-30	FNQ-R-30	KTK-R-30	LP-CC-30
11	KTS-R-40	JKS-40	JJS-40	–	–	–
15	KTS-R-50	JKS-50	JJS-50	–	–	–
22	KTS-R-60	JKS-60	JJS-60	–	–	–
30	KTS-R-80	JKS-80	JJS-80	–	–	–
37	KTS-R-100	JKS-100	JJS-100	–	–	–
45	KTS-R-125	JKS-125	JJS-125	–	–	–
55	KTS-R-150	JKS-150	JJS-150	–	–	–
75	KTS-R-200	JKS-200	JJS-200	–	–	–
90	KTS-R-250	JKS-250	JJS-250	–	–	–

Tabulka 8.21 3x 380–480 V, krytí A, B a C

Výkon [kW]	Doporučená max. pojistka							
	SIBA Typ RK1	Littel fuse Typ RK1	Ferraz-Shawmut Typ CC	Ferraz-Shawmut Typ RK1	Bussmann JFHR2	Ferraz-Shawmut J	Ferraz-Shawmut JFHR2 <sup>1)</sup>	Littel fuse JFHR2
-	5017906-006	KLS-R-6	ATM-R-6	A6K-6-R	FWH-6	HSJ-6	-	-
1,1-2,2	5017906-010	KLS-R-10	ATM-R-10	A6K-10-R	FWH-10	HSJ-10	-	-
3	5017906-016	KLS-R-15	ATM-R-15	A6K-15-R	FWH-15	HSJ-15	-	-
4	5017906-020	KLS-R-20	ATM-R-20	A6K-20-R	FWH-20	HSJ-20	-	-
5,5	5017906-025	KLS-R-25	ATM-R-25	A6K-25-R	FWH-25	HSJ-25	-	-
7,5	5012406-032	KLS-R-30	ATM-R-30	A6K-30-R	FWH-30	HSJ-30	-	-
11	5014006-040	KLS-R-40	-	A6K-40-R	FWH-40	HSJ-40	-	-
15	5014006-050	KLS-R-50	-	A6K-50-R	FWH-50	HSJ-50	-	-
22	5014006-063	KLS-R-60	-	A6K-60-R	FWH-60	HSJ-60	-	-
30	2028220-100	KLS-R-80	-	A6K-80-R	FWH-80	HSJ-80	-	-
37	2028220-125	KLS-R-100	-	A6K-100-R	FWH-100	HSJ-100	-	-
45	2028220-125	KLS-R-125	-	A6K-125-R	FWH-125	HSJ-125	-	-
55	2028220-160	KLS-R-150	-	A6K-150-R	FWH-150	HSJ-150	-	-
75	2028220-200	KLS-R-200	-	A6K-200-R	FWH-200	HSJ-200	A50-P-225	L50-S-225
90	2028220-250	KLS-R-250	-	A6K-250-R	FWH-250	HSJ-250	A50-P-250	L50-S-250

Tabulka 8.22 3x 380–480 V, krytí A, B a C

1) Pojistky A50QS od firmy Ferraz-Shawmut mohou nahradit pojistky A50P.

**3x 525–600 V, krytí A, B a C**

Výkon [kW]	Doporučená max. pojistka									
	Bussmann Typ RK1	Bussman n Typ J	Bussmann Typ T	Bussmann Typ CC	Bussman n Typ CC	Bussman n Typ CC	SIBA Typ RK1	Littel fuse Typ RK1	Ferraz-Shawmut Typ RK1	Ferraz-Shawmut J
0,75–1,1	KTS-R-5	JKS-5	JJS-6	FNQ-R-5	KTK-R-5	LP-CC-5	5017906-005	KLS-R-005	A6K-5-R	HSJ-6
1,5–2,2	KTS-R-10	JKS-10	JJS-10	FNQ-R-10	KTK-R-10	LP-CC-10	5017906-010	KLS-R-010	A6K-10-R	HSJ-10
3	KTS-R-15	JKS-15	JJS-15	FNQ-R-15	KTK-R-15	LP-CC-15	5017906-016	KLS-R-015	A6K-15-R	HSJ-15
4	KTS-R-20	JKS-20	JJS-20	FNQ-R-20	KTK-R-20	LP-CC-20	5017906-020	KLS-R-020	A6K-20-R	HSJ-20
5,5	KTS-R-25	JKS-25	JJS-25	FNQ-R-25	KTK-R-25	LP-CC-25	5017906-025	KLS-R-025	A6K-25-R	HSJ-25
7,5	KTS-R-30	JKS-30	JJS-30	FNQ-R-30	KTK-R-30	LP-CC-30	5017906-030	KLS-R-030	A6K-30-R	HSJ-30
11–15	KTS-R-35	JKS-35	JJS-35	-	-	-	5014006-040	KLS-R-035	A6K-35-R	HSJ-35
18	KTS-R-45	JKS-45	JJS-45	-	-	-	5014006-050	KLS-R-045	A6K-45-R	HSJ-45
22	KTS-R-50	JKS-50	JJS-50	-	-	-	5014006-050	KLS-R-050	A6K-50-R	HSJ-50
30	KTS-R-60	JKS-60	JJS-60	-	-	-	5014006-063	KLS-R-060	A6K-60-R	HSJ-60
37	KTS-R-80	JKS-80	JJS-80	-	-	-	5014006-080	KLS-R-075	A6K-80-R	HSJ-80
45	KTS-R-100	JKS-100	JJS-100	-	-	-	5014006-100	KLS-R-100	A6K-100-R	HSJ-100
55	KTS-R-125	JKS-125	JJS-125	-	-	-	2028220-125	KLS-R-125	A6K-125-R	HSJ-125
75	KTS-R-150	JKS-150	JJS-150	-	-	-	2028220-150	KLS-R-150	A6K-150-R	HSJ-150
90	KTS-R-175	JKS-175	JJS-175	-	-	-	2028220-200	KLS-R-175	A6K-175-R	HSJ-175

Tabulka 8.23 3x 525–600 V, krytí A, B a C

## 3x 525–690 V, krytí B a C

Výkon [kW]	Doporučená max. pojistka							
	Max. velikost předřazené pojistky [A]	Bussmann E52273 RK1/JDDZ	Bussmann E4273 J/JDDZ	Bussmann E4273 T/JDDZ	SIBA E180276 RK1/JDDZ	Littelfuse E81895 RK1/JDDZ	Ferraz- Shawmut E163267/E2137 RK1/JDDZ	Ferraz- Shawmut E2137 J/HSJ
11–15	30	KTS-R-30	JKS-30	JJS-30	5017906-030	KLS-R-030	A6K-30-R	HST-30
22	45	KTS-R-45	JKS-45	JJS-45	5014006-050	KLS-R-045	A6K-45-R	HST-45
30	60	KTS-R-60	JKS-60	JJS-60	5014006-063	KLS-R-060	A6K-60-R	HST-60
37	80	KTS-R-80	JKS-80	JJS-80	5014006-080	KLS-R-075	A6K-80-R	HST-80
45	90	KTS-R-90	JKS-90	JJS-90	5014006-100	KLS-R-090	A6K-90-R	HST-90
55	100	KTS-R-100	JKS-100	JJS-100	5014006-100	KLS-R-100	A6K-100-R	HST-100
75	125	KTS-R-125	JKS-125	JJS-125	2028220-125	KLS-150	A6K-125-R	HST-125
90	150	KTS-R-150	JKS-150	JJS-150	2028220-150	KLS-175	A6K-150-R	HST-150

Tabulka 8.24 3x 525–690 V, krytí B a C

## 8.9 Jmenovité výkony, hmotnost a rozměry

Typ krytí [kW]	A2	A3	A4	A5	B1	B2	B3	B4	C1	C2	C3	C4
1 x 200-240 V	S2	1.1	1.1-2.2	1,1	1,5-3,7 5,5	7,5	-	-	15	22	-	-
3 x 200-240 V	T2	3.7	0.25-2.2	0,25-3,7	5,5-11	15	5,5-11	15-18,5	18,5-30	37-45	22-30	37-45
1 x 380-480 V	S4	-	1.1-4.0	-	7,5	11	-	-	18	37	-	-
3 x 380-480 V	T4	5.5-7.5	0.37-4.0	0,37-7,5	11-18,5	22-30	11-18,5	22-37	37-55	75-90	45-55	75-90
3 x 525-600 V	T6	0.75-7.5	-	0,75-7,5	11-18,5	22-30	11-18,5	22-37	37-55	75-90	45-55	75-90
3 x 525-690 V	T7	-	-	-	-	11-30	-	-	-	37-90	-	-
IP	20	20	55/66	55/66	21/55/66	21/55/66	20	20	21/55/66	21/55/66	20	20
NEMA	Šasi Typ 1	Šasi Typ 1	Typ 12/4X	Typ 12/4X	Typ 1/12/4X	Typ 1/12/4X	Šasi	Šasi	Typ 1/12/4X	Typ 1/12/4X	Šasi	Šasi
<b>Výška [mm]</b>												
Výška zadní desky	A* 268	375	390	420	480	650	399	520	680	770	550	660
Výška s oddělovací destičkou pro kabely sběrnice Fieldbus	A 374	-	-	-	-	-	419	595	-	-	630	800
Vzdálenost mezi montážními otvory	a 257	350	401	402	454	624	380	495	648	739	521	631
<b>Šířka [mm]</b>												
Šířka zadní desky	B 90	130	200	242	242	242	165	231	308	370	308	370
Šířka se zadní deskou s jedním doplňkem C	B 130	170	-	242	242	242	205	231	308	370	308	370
Šířka se zadní deskou se dvěma doplňky C	B 90	130	-	242	242	242	165	231	308	370	308	370
Vzdálenost mezi montážními otvory	b 70	110	171	215	210	210	140	200	272	334	270	330
<b>Hloubka** [mm]</b>												
Bez desky A/B	C 205	205	175	200	260	260	248	242	310	335	333	333
S montážní deskou A/B	C 220	220	175	200	260	260	262	242	310	335	333	333
<b>Otvory pro šrouby [mm]</b>												
c	8,0	8,0	8,25	8,2	12	12	8	-	12	12	-	-
d	ø11	ø11	ø12	ø12	ø19	ø19	12	-	ø19	ø19	-	-
e	ø5,5	ø5,5	ø6,5	ø6,5	ø9	ø9	6,8	8,5	ø9,0	ø9,0	8,5	8,5
f	9	9	6	9	9	9	7,9	15	9,8	9,8	17	17
<b>Max. hmotnost [kg]</b>	4,9	5,3	9,7	14	23	27	12	23,5	45	65	35	50

\* Informace o horních a dolních montážních otvorech najdete na Obrázek 3.4 a Obrázek 3.5.

\*\* Hloubka krytí se mění podle nainstalovaných doplňků.

Tabulka 8.25 Jmenovité výkony, hmotnost a rozměry

## 9 Dodatek

### 9.1 Symboly, zkratky a konvence

°C	Stupně Celsia
AC	Střídavý proud
AEO	Automatická optimalizace spotřeby energie
AWG	American wire gauge
AMA	Automatické přizpůsobení motoru
DC	Stejnosměrný proud
EMC	Elektromagnetická kompatibilita
ETR	Elektronické tepelné relé
$f_{M,N}$	Jmenovitý kmitočet motoru
FC	Měnič kmitočtu
$I_{INV}$	Jmenovitý výstupní proud invertoru
$I_{LIM}$	Proudové omezení
$I_{M,N}$	Jmenovitý proud motoru
$I_{VLT,MAX}$	Maximální výstupní proud
$I_{VLT,N}$	Jmenovitý výstupní proud dodávaný měničem kmitočtu
IP	Ochrana proti vniknutí
LCP	Ovládací panel
MCT	Motion Control Tool
$n_s$	Synchronní otáčky motoru
$P_{M,N}$	Jmenovitý výkon motoru
PELV	Ochranné, velmi nízké napětí
PCB	Deska s plošnými spoji
PM Motor	Motor s permanentními magnety
PWM	Modulace šířkou pulzů
RPM	Otáčky za minutu
Regen	Generátorové svorky
$T_{LIM}$	Mezní hodnota momentu
$U_{M,N}$	Jmenovité napětí motoru

Tabulka 9.1 Symboly a zkratky

#### Konvence

Číslované seznamy označují postupy.

Seznamy s odrážkami označují jiné informace.

Kurzíva označuje:

- křížový odkaz
- odkaz
- název parametru

Všechny rozměry jsou v milimetrech [mm].

### 9.2 Struktura menu parametrů









22-61	Moment při přetřetí pásu	26-15	Svorika X42/1, vys. ž. h./zp. v.	27-27	Zpoždění pro odpojení při minimálních otáčkách	29-10	Derag Cycles (Cykly pročištění)
22-62	Zpoždění při přetřetí pásu	26-16	Svorika X42/1, čas. kon. filtru	27-30	Automatické ladění otáček při otáčkách	29-11	Derag at Start/Stop (Pročištění při startu/zastavení)
22-7*	<b>Ochrana proti krátkému cyklu</b>	26-17	Svorika X42/1, detekce pracovní nuly	27-30	<b>Otáčky při připojení</b>	29-12	Doba pročištění
22-75	Interval mezi starty	26-2*	Analogový vstup X42/3	27-30	Automatické ladění otáček při připojování	29-13	Derag Speed [RPM] (Otáčky při pročištění [ot./min])
22-76	Min. doba běhu	26-20	Svorika X42/3, nízké napětí	27-31	Otáčky při připojení [ot./min]	29-14	Derag Speed [Hz] (Otáčky při pročištění [Hz])
22-77	Překročení min. doby běhu	26-21	Svorika X42/3, vysoké napětí	27-32	Otáčky při odpojení [ot./min]	29-15	Zpoždění odpojení pročištění
22-79	Hodnota překročení min. doby běhu	26-24	Svorika X42/3, vys. ž. h./zp. v.	27-33	Otáčky při odpojení [Hz]	29-2*	<b>Derag Power Tuning (Ladění výkonu při pročištění)</b>
22-8*	<b>Kompence průtoku</b>	26-26	Svorika X42/3, čas. kon. filtru	27-34	Otáčky při odpojení [Hz]	29-20	Derag Power [kW] (Výkon při pročištění)
22-80	Kompence průtoku	26-27	Svorika X42/3, detekce pracovní nuly	27-40	<b>Nastavení připojení</b>	29-21	Derag Power [HP] (Výkon při pročištění [HP])
22-81	Aproximace obdelníkové křivky	26-30	Svorika X42/5, nízké napětí	27-40	Automatické ladění nastavení připojení	29-22	Derag Power Factor (Účinek při pročištění)
22-82	Výpočet pracovního bodu	26-31	Svorika X42/5, vysoké napětí	27-41	Zpoždění dobehu	29-23	Derag Power Delay (Zpoždění výkonu při pročištění)
22-83	Otáčky při nulovém průtoku [ot./min]	26-34	Svorika X42/5, nízká ž. h./zp. v.	27-42	Zpoždění rozbehu	29-24	Nízké otáčky [ot./min]
22-84	Otáčky při nulovém průtoku [Hz]	26-34	Svorika X42/5, nízká ž. h./zp. v.	27-43	Práh připojení	29-25	Nízké otáčky [Hz]
22-85	Otáčky v plánovaném bodě [ot./min]	26-35	Svorika X42/5, vys. ž. h./zp. v.	27-44	Práh odpojení	29-26	Výkon při nízkých otáčkách [kW]
22-86	Otáčky v plánovaném bodě [Hz]	26-36	Svorika X42/5, čas. kon. filtru	27-45	Otáčky při připojení [ot./min]	29-27	Výkon při nízkých otáčkách [HP]
22-87	Tlak při otáčkách nulového průtoku	26-37	Svorika X42/5, čas. kon. filtru	27-46	Otáčky při odpojení [ot./min]	29-28	High Speed [RPM] (Vysoké otáčky [ot./min])
22-88	Tlak při jmenovitých otáčkách	26-4*	Analogový vstup X42/7	27-47	Otáčky při odpojení [Hz]	29-29	High Speed [Hz] (Vysoké otáčky [Hz])
22-89	Průtok v plánovaném bodě	26-40	Svorika X42/7, výstup	27-48	Otáčky při odpojení [Hz]	29-30	High Speed Power [kW] (Výkon při vysokých otáčkách [kW])
22-90	Průtok při jmenovitých otáčkách	26-41	Svorika X42/7, min. měřítko	27-5*	<b>Nastavení střídání</b>	29-31	High Speed Power [HP] (Výkon při vysokých otáčkách [HP])
23**	<b>Funkce založené na čase</b>	26-42	Svorika X42/7, max. měřítko	27-50	Automatické střídání	29-32	Derag On Ref Bandwidth (Šířka pásma při pročištění na žádané hodnotě)
23-0*	Nacásování akce	26-43	Svorika X42/7, řízení sběrnicí	27-51	Událost střídání	29-33	Power Derag Limit (Omezení výkonu při pročištění)
23-00	Čas zapnutí	26-44	Svorika X42/7, čas. limit	27-52	Časový interval střídání	29-34	Consecutive Derag Interval (Interval po sobě následujících pročištění)
23-01	Akce zapnutí	26-5*	Analogový vstup X42/9	27-53	Hodnota časovače střídání	29-4*	<b>Pre/Post Lube (Mazání před spuštěním a po zastavení)</b>
23-02	Čas vypnutí	26-50	Svorika X42/9, výstup	27-54	Střídání v čase	29-40	Pre/Post Lube Function (Funkce při mazání před spuštěním a po zastavení)
23-03	Akce vypnutí	26-51	Svorika X42/9, min. měřítko	27-55	Předdefinovaná doba střídání	29-41	Pre Lube Time (Doba mazání před spuštěním)
23-04	Výslyt	26-52	Svorika X42/9, max. měřítko	27-56	Kapacita pro střídání je <	29-42	Post Lube Time (Doba mazání po zastavení)
23-1*	<b>Údržba</b>	26-53	Svorika X42/9, řízení sběrnicí	27-58	Zpoždění spuštění dalšího čerpadla	29-5*	<b>Potvrzení průtoku</b>
23-10	Poloha údržby	26-54	Svorika X42/9, čas. limit	27-5*	<b>Digitální vstupy</b>	29-50	Validation Time (Doba potvrzení)
23-11	Akce údržby	26-6*	Analogový vstup X42/11	27-60	Svorika X66/1, digitální vstup	29-51	Verification Time (Doba ověření)
23-12	Časová základna údržby	26-60	Svorika X42/11, výstup	27-61	Svorika X66/3, digitální vstup	30-*	<b>Speciální funkce</b>
23-13	Časový interval údržby	26-61	Svorika X42/11, min. měřítko	27-62	Svorika X66/5, digitální vstup	30-8*	<b>Kompatibilita (I)</b>
23-14	Datum a čas údržby	26-62	Svorika X42/11, max. měřítko	27-63	Svorika X66/7, digitální vstup	31-*	<b>Doplňek – bypass</b>
23-15	Vynulování údržby	26-64	Svorika X42/11, řízení sběrnicí	27-64	Svorika X66/9, digitální vstup	31-00	Režim bypassu
23-16	Text údržby	27-*	<b>Volitelný regulátor kaskády Control &amp; Status (Řízení a stav)</b>	27-65	Svorika X66/11, čas. limit	31-02	Zpoždění spuštění bypassu
23-5*	<b>Historie spotřeby</b>	27-01	Stav čerpadla	27-66	Svorika X66/13, digitální vstup	31-03	Aktivace zkušební režimu
23-50	Rozlišení historie spotřeby	27-02	Ruční řízení čerpadla	27-70	<b>Připojení</b>	31-10	Bypass – stavové slovo
23-51	Doba trvání startu	27-03	Aktuální počet hodin v běhu	27-70	Relé	31-11	Bypass – počet hodin v běhu
23-52	Historie spotřeby	27-04	Celková doba provozu čerpadla	27-7*	<b>Údaje na displeji</b>	31-19	Dálková aktivace bypassu
23-54	Vynulovat historii spotřeby	27-04	Regulátor kaskády	27-9*	<b>Údaje na displeji</b>		
23-6*	<b>Trendy</b>	27-04	Regulátor kaskády	27-92	% celkové kapacity		
23-60	Proměnná trendu	27-1*	<b>Configuration (Nastavení)</b>	27-93	Stav volitelného regulátoru kaskády		
23-61	Spojité binární data	27-11	Počet měničů	27-94	Stav systému kaskády		
23-62	Časovaná binární data	27-12	Počet čerpadel	27-95	Reléový výstup rozšířené kaskády [binární]		
23-63	Nacásování start	27-14	Pumps Capacity (Kapacita čerpadla)	29-*	<b>Funkce aplikací ve volárenství</b>		
23-64	Nacásování zastavení	27-16	Vyvažování doby běhu	29-0*	<b>Plnění potrubí</b>		
23-65	Min. binární hodnota	27-17	Motor Starters (Spouštěče motorů)	29-00	Plnění potrubí zapnutu		
23-67	Vynulovat časovaná binární data	27-18	Doba rotace pro nepoužitá čerpadla	29-01	Rychlost plnění potrubí [ot./min]		
23-8*	<b>Čítač návratnosti</b>	27-19	Vynulování aktuálního počtu hodin běhu	29-02	Rychlost plnění potrubí [Hz]		
23-80	Referenční faktor výkonu	27-2*	<b>Nastavení šířky pásma</b>	29-03	Doba plnění potrubí		
23-81	Náklady na energii	27-20	Normální pracovní rozsah	29-04	Rychlost plnění potrubí		
23-82	Investice	27-21	Mezنى hodnota potlačení	29-05	Žádaná hodnota tlaku plnění		
23-83	Úspory energie	27-22	Pracovní rozsah pouze s čerpadly s pevnými otáčkami	29-06	No-Flow Disable Timer (Časovač vypnutí při žádném průtoku)		
23-84	Úspory nákladů	27-23	Zpoždění připojení	29-1*	<b>Deragging Function (Funkce Pročištění)</b>		
24-1*	<b>Bypass měniče</b>	27-24	Zpoždění odpojení				
24-10	Funkce bypassu měniče	27-25	Doba přesahu potlačení				

- 35-3\*\* Volitelný doplněk čídlového vstupu**  
**35-0\* Automatické odlehčení režim vstupu**  
 35-00 Svorika X48/4, teplota Jednotka  
 35-01 Svorika X48/4, typ vstupu  
 35-02 Svorika X48/7, teplota Jednotka  
 35-03 Svorika X48/7, typ vstupu  
 35-04 Svorika X48/10, teplota Jednotka  
 35-05 Svorika X48/10, typ vstupu  
 35-06 Funkce při poplachu teplotního čidla  
**35-1\* Automatické odlehčení Vstup X48/4**  
 35-14 Svorika X48/4, čas. konst. filtru  
 35-15 Svorika X48/4, teplota – sledování  
 35-16 Svorika X48/4 nízká teplota Mezní hodnota  
 35-17 Svorika X48/4 vysoká teplota Mezní hodnota  
**35-2\* Automatické odlehčení Vstup X48/7**  
 35-24 Svorika X48/7, čas. konst. filtru  
 35-25 Svorika X48/7 teplota sledování  
 35-26 Svorika X48/7 nízká teplota Mezní hodnota  
 35-27 Svorika X48/7 vysoká teplota Mezní hodnota  
**35-3\* Automatické odlehčení Vstup X48/10**  
 35-34 Svorika X48/10, čas. konst. filtru  
 35-35 Svorika X48/10, teplota – sledování  
 35-36 Svorika X48/10 nízká teplota Mezní hodnota  
 35-37 Svorika X48/10 vysoká teplota Mezní hodnota  
**35-4\* Analog. vstup X48/2**  
 35-42 Svorika X48/2, malý proud  
 35-43 Svorika X48/2, velký proud  
 35-44 Svorika X48/2, nízká ž. h./zp. v. Hodnota  
 35-45 Svorika X48/2, vys. ž. h./zp. v. Hodnota  
 35-46 Svorika X48/2, čas. konst. filtru  
 35-47 Svorika X48/2, prac. nula

## Rejstřík

## A

AC síť.....	8, 17
AC vlna.....	8
AC vstup.....	8, 17
AMA.....	35, 39, 43
Analogová žádaná hodnota otáček.....	32
Analogové vstupy.....	38
Analogový signál.....	38
Analogový vstup.....	18, 57
Analogový výstup.....	18, 58
Auto on (automaticky).....	23
Auto on (Automaticky).....	30
Auto On (Automaticky).....	37
Automatická optimalizace spotřeby.....	29
Automatické přizpůsobení motoru.....	29
Automaticky.....	35
Automatický reset.....	22

## B

Bez zpětné vazby.....	19
Bezpečné vypnutí momentu.....	19
Bezpečnost.....	10
Brzdění.....	36
Brzdění.....	40

## C

Certifikace.....	8
Chlazení.....	11
Cos $\varphi$ .....	56, 59

## D

Dálkové příkazy.....	4
Další zdroje.....	4
Digitální vstup.....	18, 19, 37, 39, 58
Digitální výstup.....	58
Doba doběhu.....	47
Doba rozběhu.....	46
Doba vybíjení.....	9
Dodané položky.....	11

## E

Efektivní proud.....	8
Elektrické rušení.....	13
EMC.....	13

EMC rušení.....	16
Externí příkaz.....	8, 37
Externí příkazy.....	8
Externí regulátory.....	4
Externí vynulování poplachu.....	33
Externí zablokování.....	32

## F

FC.....	20
---------	----

## H

Hand on (ručně).....	23
Harmonické.....	8
Hlavní menu.....	23

## I

IEC 61800-3.....	17
Inicializace.....	25
Instalace.....	18, 20, 21
Instalační prostředí.....	11
Izolace rušení.....	21
Izolovaný síťový zdroj.....	17

## J

Jistič.....	21, 61, 62, 63
-------------	----------------

## K

Kabel	
Délka motorového kabelu.....	57
Motorový kabel.....	16
Technické údaje.....	57
Komunikační karta.....	41
Konvence.....	70
Kvalifikovaný personál.....	9

## L

Lokální řízení.....	22, 23, 35
---------------------	------------

## M

Manuální inicializace.....	25
MCT 10.....	18, 22
Meziobvod.....	38
Mezní hodnota momentu.....	46
Mezní hodnota proudu.....	46
Modbus RTU.....	20
Moment	
Momentová charakteristika.....	56
Rozběhový moment.....	56

Montáž.....	12, 21	Přepětí.....	36, 47, 56, 59
Motor		Přetížení	
Proud motoru.....	23, 43	Momentová přetížitelnost.....	56
Stav motoru.....	4	Normální přetížení.....	56
Termistor.....	34	Vysoké přetížení.....	56
Termistor motoru.....	34	Příkaz ke spuštění nebo zastavení.....	32
Údaje o motoru.....	43	Připojení napájení.....	13
Výkon motoru.....	13, 23, 43	Připojení zemnění.....	21
Výstup motoru.....	56	Programování.....	19, 22, 23, 24, 38
Výstupní proud.....	39	Propojka.....	19
Výstupní výkon (U, V, W).....	56	Prostředí.....	57
Motor s permanentním magnetem.....	27	Proud	
Motorové kabely.....	16, 21	Jmenovitý proud.....	39
Motorový kabel.....	13	Proudový režim.....	58
		Proudový rozsah.....	58
<b>N</b>		Proud motoru.....	8, 29
Napájecí kabely.....	8, 16, 21, 22	Pulzní vstup.....	59
Napájecí napětí.....	17, 18, 22, 36, 41		
Napájení.....	17, 21, 45	<b>R</b>	
Nárazy.....	11	Relé.....	18
Navigační tlačítka.....	22, 23, 25, 35	Relé	
Nesymetrie napětí.....	38	1.....	59
Neúmyslné otáčení motoru.....	10	2.....	59
Neúmyslný start.....	9, 35	Reléový výstup.....	59
		Reset.....	22, 23, 25, 37, 39, 44
<b>O</b>		Režim spánku.....	37
Ochrana proti nadproudu.....	13	RFI filtr.....	17
Ochrana proti přechodovým jevům.....	8		
Odpojení vstupu.....	17	<b>Ř</b>	
Odstaňování problémů.....	45	Řídicí kabely.....	13, 16, 19, 21
Okolní podmínky.....	57	Řídicí kabely termistoru.....	17
Otáčení motoru.....	30	Řídicí karta.....	38
Otáčky motoru.....	25	Řídicí karta	
Ovládací panel (LCP).....	22	Řídicí karta, sériová komunikace RS485.....	57
Ovládací tlačítko.....	22	Řídicí karta, výstup 10 V DC.....	59
Ovládání		Řídicí karta, výstup 24 V DC.....	59
Řídicí charakteristiky.....	59	Sériová komunikace prostřednictvím USB.....	60
		Výkon řídicí karty.....	60
<b>P</b>		Řídicí signál.....	35
Paměť poplachů.....	23	Řídicí svorka.....	23, 26, 35, 37
Paměť poruch.....	23		
PELV.....	34, 57, 58, 59, 60	<b>R</b>	
Pojistka.....	13, 21, 61, 62, 63, 64, 65, 66, 67, 68	Rotující motor.....	10
Pojistky.....	41, 45	Rozložený pohled.....	6, 7
Pomocné vybavení.....	21	RS-485.....	34
Poplachy.....	37	Ručně.....	35
Povel ke spuštění.....	30	Rychlé menu.....	23
Povolení běhu.....	33, 36		
Požadavky na volné místo.....	11	<b>S</b>	
		Sada parametrů.....	30

Schéma zapojení.....	14	Uzemněný trojúhelník.....	17
Schválení.....	8	<b>V</b>	
Sdílení zátěže.....	9	Vedení.....	21
Se zpětnou vazbou.....	19	Vedení kabelů.....	21
Sériová komunikace.....	18, 23, 35, 36, 37	Velikost kabelu.....	13
Sériová komunikace RS485.....	20	Velikosti kabelů.....	16
Servis.....	35	Vibrace.....	11
<b>Síť</b>		Více měničů kmitočtu.....	13
Napájecí napětí.....	23	Volitelné vybavení.....	17, 19, 22
Skladování.....	11	Volný prostor pro zajištění chlazení.....	21
Skutečný účinník.....	56	Volný trojúhelník.....	17
SmartStart.....	25	Vstupní napětí.....	22
Soulad se směrnicemi UL.....	64	Vstupní proud.....	17
Spínač.....	19	Vstupní signál.....	19
Spínací kmitočet.....	37	Vstupní svorka.....	17, 19, 22
Spuštění.....	25	Vstupní svorky.....	38
Stavový režim.....	35	Vstupní výkon.....	13, 37
Stejnoseměrný proud.....	8, 13, 36	VVC+.....	27
Stíněný kabel.....	16, 21	Výchozí nastavení.....	24
STO.....	19	Vynulování.....	22, 37
Struktura menu.....	23	Vypínač.....	22
Struktura menu parametrů.....	71	Vypnutí.....	34
Substituční účinník.....	56	Vypnutí	
Svodový proud.....	10, 13	Úroveň vypnutí.....	61, 62, 63
Svorka 53.....	19	Vypnutí.....	37
Svorka 54.....	19	Zablokování.....	37
Symbol.....	70	Vyrovnaní potenciálů.....	13
<b>T</b>		Vysoké napětí.....	9, 22
Technické údaje.....	20	Výstrahy.....	37
Tepelná ochrana.....	8	Výstupní kabely.....	21
Tepelná ochrana motoru.....	34	Výstupní proud.....	36
Termistor.....	17	Výstupní svorka.....	22
Termistoru.....	39	Vzdálená žádaná hodnota.....	36
Tlačítko menu.....	22, 23	<b>Ž</b>	
Typový štítek.....	11	Žádaná hodnota.....	23, 35, 36, 37
<b>Ú</b>		Žádaná hodnota	
Účinník.....	8, 21, 56	Žádaná hodnota.....	31
Údaje o motoru.....	26, 29, 39, 46	Žádaná hodnota otáček.....	19, 30, 32, 35
Údržba.....	35	<b>Z</b>	
Úroveň napětí.....	58	Zadní deska.....	12
<b>U</b>		Zemní vodič.....	13
Utahovací momenty svorek.....	60	Zkrat.....	40
Uzemnění.....	16, 17, 21, 22	Zkratka.....	70
		Zobrazení stavu.....	35



Zpětná vazba.....	19, 21, 31, 36, 42, 44
Zpětná vazba systému.....	4
Způsob použití.....	4
Ztráta fáze.....	38
Zvedání.....	12

**Danfoss s.r.o.**

V parku 2316/12  
CZ-148 00 Praha 4 - Chodov  
Tel.: +420 (2) 83 014 111  
Fax: +420 (2) 83 014 123  
E-mail: danfoss.cz@danfoss.com  
www.danfoss.cz  
www.cz.danfoss.com

**Danfoss spol. s r.o.**

Továrenská 49  
SK-953 36 Zlaté Moravce  
Slovenská republika  
Tel.: +421 37 640 6280  
Telefax: +421 37 640 6290  
E-mail: danfoss.sk@danfoss.com

.....  
Danfoss nepřijímá odpovědnost za případné chyby v katalozích, brožurách a dalších tiskových materiálech. Danfoss si vyhrazuje právo změnit své výrobky bez předchozího upozornění. To se týká také výrobků již objednaných za předpokladu, že takové změny nevyžadují dodatečné úpravy již dohodnutých podmínek. Všechny ochranné známky uvedené v tomto návodu jsou majetkem příslušných společností. Danfoss a logo firmy Danfoss jsou ochrannými známkami firmy Danfoss A/S. Všechna práva vyhrazena.  
.....

Danfoss A/S  
Ulsnaes 1  
DK-6300 Graasten  
vlt-drives.danfoss.com

