



VLT® Low Harmonic Drive - AAF006

Bedieningshandleiding

VLT® AutomationDrive

Contents

1 Hoe gebruikt u deze bedieningshandleiding	4
1.1.1 Copyright, beperking van aansprakelijkheid en wijzigingsrecht	4
1.1.3 Goedkeuringen	5
2 Veiligheid	6
2.1.2 Algemene waarschuwing	7
2.1.3 Voordat u begint met reparatiewerkzaamheden	7
2.1.4 Speciale omstandigheden	7
2.1.5 Voorkom een onbedoelde start	8
2.1.6 Installatie Veilige stop	8
2.1.7 Veilige stop van de frequentieomvormer	10
2.1.8 IT-net	11
3 Inleiding tot de Low Harmonic Drive	12
3.1.1 Werkingsprincipe	12
3.1.2 Naleving IEEE 519	12
3.1.3 Bestelformulier typecode	13
4 Installeren	14
4.1 Om te beginnen	14
4.2 Vóór de installatie	14
4.2.1 De installatielocatie plannen	14
4.2.2 De frequentieomvormer in ontvangst nemen	15
4.2.3 Transport en uitpakken	15
4.2.4 Hijzen	15
4.2.5 Mechanische afmetingen	16
4.3 Mechanische installatie	19
4.3.3 Klemposities – framegrootte D13	21
4.3.4 Klemposities – framegrootte E9	22
4.3.5 Klemposities – framegrootte F18	24
4.3.6 Koeling en luchtcirculatie	27
4.4 Opties installeren op locatie	31
4.4.1 Ingangsopties installeren	31
4.4.2 Installatie van afscherming netvoeding voor frequentieomvormers	32
4.5 Paneelopties voor framegrootte F	32
4.6 Elektrische installatie	33
4.6.1 Voedingsaansluitingen	33
4.6.2 Aarding	42
4.6.4 RFI-schakelaar:	42
4.6.5 Aanhaalmoment	42

4.6.6 Afgeschermdde kabels	43
4.6.10 Loadsharing	44
4.6.11 Aansluiting netvoeding	45
4.6.12 Voeding externe ventilator	45
4.6.13 Bekabeling voor voeding en besturing bij gebruik van niet-afgeschermdde kabels	45
4.6.14 Zekeringen	46
4.6.20 Stuurkabelroute	49
4.6.22 Elektrische installatie, stuurklemmen	50
4.7 Aansluitvoorbeelden voor motorbesturing via een externe signaalgever	51
4.7.1 Start/Stop	51
4.7.2 Pulsstart/stop	51
4.8 Elektrische installatie – aanvullend	53
4.8.1 Elektrische installatie, Stuurkabels	53
4.8.2 Schakelaar S201, S202 en S801	55
4.9 Uiteindelijke setup en test	55
4.10 Extra aansluitingen	56
4.10.1 Mechanische rembesturing	56
4.10.3 Thermische motorbeveiliging	57
5 Bediening van de Low Harmonic Drive	58
5.1.2 Bediening van het grafische LCP (GLCP)	58
6 De Low Harmonic Drive programmeren	66
6.1 De frequentieomvormer programmeren	66
6.1.1 Parameters Snelle setup	66
6.1.2 Parameters basissetup	68
6.1.3.1 Aansluiting PTC-thermistor	70
6.1.3.2 Aansluiting KTY-sensor	70
6.1.3.3 ETR	71
6.1.3.4 ATEX ETR	71
6.1.3.5 Klixon	72
6.2 Active Filter programmeren	89
6.2.1 De Low Harmonic Drive gebruiken in NPN-modus	90
6.3 Parameterlijsten – frequentieomvormer	90
6.4 Parameterlijsten – Active Filter	122
6.4.1 0-** Bediening/display	122
6.4.2 5-** Digitaal In/Uit	123
6.4.3 8-** Comm. en opties	124
6.4.4 14-** Speciale functies	124
6.4.5 15-** Geg. eenheid	125

6.4.6 16-** Data-uitlezingen	126
6.4.7 300-** AF-instell.	127
6.4.8 301-** AF-uitlezing	127
7 Installatie en setup RS-485	128
7.1.2 EMC-voorzorgsmaatregelen	129
7.2 Netwerkconfiguratie	129
7.2.1 Setup FC 300 frequentieomvormer	129
7.3 Berichtframingstructuur FC-protocol	129
7.3.1 Inhoud van een teken (byte)	129
7.3.2 Telegramstructuur	130
7.3.3 Telegramlengte (LGE)	130
7.3.4 Adres frequentieomvormer (ADR)	130
7.3.5 Datastuurbyte (BCC)	130
7.3.6 Het dataveld	131
7.3.7 Het PKE-veld	131
7.3.8 Parameternummer (PNU)	132
7.3.9 Index (IND)	132
7.3.10 Parameterwaarde (PWE)	133
7.3.11 Datatypen die worden ondersteund door FC 300	133
7.3.12 Conversie	133
7.3.13 Proceswoorden (PCD)	134
7.4 Voorbeelden	134
7.4.1 Een parameterwaarde schrijven	134
7.4.2 Een parameterwaarde lezen	134
7.5 Toegang krijgen tot parameters	135
7.5.1 Parameterafhandeling	135
7.5.2 Dataopslag	135
7.5.3 IND	135
7.5.4 Tekstblokken	135
7.5.5 Conversiefactor	135
7.5.6 Parameterwaarden	135
8 Algemene specificaties	136
8.1 Filterspecificaties	143
9 Problemen verhelpen	144
9.1 Alarmen en waarschuwingen – frequentieomvormer (rechter LCP)	144
9.1.1 Waarschuwingen/alarmmeldingen	144
9.2 Alarmen en waarschuwingen – filter (linker LCP)	156
Index	163

1 Hoe gebruikt u deze bedieningshandleiding

1.1.1 Copyright, beperking van aansprakelijkheid en wijzigingsrecht

Deze publicatie bevat informatie die eigendom is van Danfoss. Door acceptatie en gebruik van deze handleiding stemt de gebruiker ermee in dat de informatie in dit document enkel zal worden aangewend voor het gebruik van de apparatuur van Danfoss of apparatuur van andere leveranciers op voorwaarde dat deze apparatuur bestemd is voor gebruik in combinatie met Danfoss-apparatuur door middel van seriële communicatie. Deze publicatie is beschermd op basis van de auteurswetten van Denemarken en de meeste andere landen.

Danfoss kan niet garanderen dat een softwareprogramma dat is ontworpen volgens de richtlijnen in deze handleiding goed zal functioneren in iedere fysieke, hardware- of softwareomgeving.

Hoewel Danfoss de informatie in deze handleiding heeft getest en gecontroleerd, houdt dit geen verklaring of waarborg door Danfoss met betrekking tot deze documentatie in, hetzij impliciet of expliciet, ten aanzien van de juistheid, volledigheid, betrouwbaarheid of geschiktheid voor een specifiek doel.

In geen enkel geval zal Danfoss aansprakelijkheid aanvaarden voor directe, indirecte, speciale, incidentele of vervolgschade die voortvloeit uit het gebruik, of het niet kunnen gebruiken, van informatie in deze handleiding, zelfs niet als is gewaarschuwd voor de mogelijkheid van dergelijke schade. Danfoss kan niet aansprakelijk worden gesteld voor enige kosten, met inbegrip van, maar niet beperkt tot kosten als gevolg van verlies van winst of inkomsten, verlies of beschadiging van apparatuur, verlies van computerprogramma's, verlies van data, de kosten om deze te vervangen, of claims van derden.

Danfoss behoudt zich het recht voor om deze publicatie op elk moment te herzien en de inhoud te wijzigen zonder nadere kennisgeving of enige verplichting om eerdere of huidige gebruikers te informeren over dergelijke aanpassingen of wijzigingen.

1.1.2 Beschikbare publicaties voor de VLT AutomationDrive

- De *VLT® AutomationDrive Bedieningshandleiding – High Power*, MG.33.Ux.yy, bevat de benodigde

informatie voor het installeren en in bedrijf stellen van de frequentieomvormer.

- De *VLT® AutomationDrive Design Guide*, MG.33.Bx.yy bevat alle technische informatie over de frequentieomvormer, het ontwerpen van installaties en mogelijke toepassingen.
- De *VLT® AutomationDrive Programmeerhandleiding*, MG.33.Mx.yy, geeft informatie over het programmeren en bevat een uitgebreide beschrijving van de parameters.
- De *VLT® AutomationDrive Profibus Bedieningshandleiding*, MG.33.Cx.yy, bevat alle informatie die nodig is voor het besturen, bewaken en programmeren van de frequentieomvormer via een Profibus-veldbus.
- De *VLT® AutomationDrive DeviceNet Bedieningshandleiding*, MG.33.Dx.yy, bevat alle informatie die nodig is voor het besturen, bewaken en programmeren van de frequentieomvormer via een DeviceNet-veldbus.

x = versienummer

yy = taalcode

Technische publicaties van Danfoss zijn ook online beschikbaar via www.danfoss.com/drives.

**VLT® AutomationDrive
Bedieningshandleiding
Softwareversie: 6.5x**

Deze Bedieningshandleiding kan worden gebruikt voor alle VLT Automation Low Harmonic Drive frequentieomvormers met softwareversie 6.5x.

Het versienummer van de software kan worden uitgelezen via *15-43 Software Version*.

Table 1.1

NOTE

De Low Harmonic Drive is uitgerust met twee LCP's: één voor de frequentieomvormer (rechts) en één voor het actieve filter (links). Elk LCP bestuurt enkel de eenheid waaraan het is gekoppeld en er is enkel een start/stop-sigitaal tussen de twee eenheden onderling.

1.1.3 Goedkeuringen

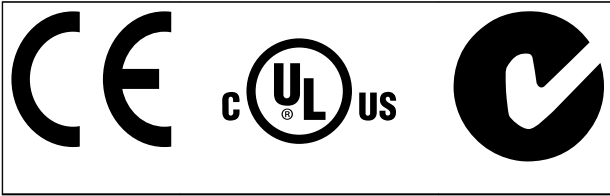


Table 1.2

Symbolen

De volgende symbolen worden gebruikt in deze handleiding.



Geeft een potentieel gevaarlijke situatie aan die, als deze niet wordt vermeden, kan leiden tot ernstig of dodelijk letsel.



Geeft een potentieel gevaarlijke situatie aan die, als deze niet wordt vermeden, kan leiden tot licht of matig letsel. Kan tevens worden gebruikt om te waarschuwen tegen onveilige werkpraktijken.

CAUTION

Geeft een situatie aan die kan leiden tot schade aan apparatuur of ongelukken met uitsluitend materiële schade.

NOTE

Geeft gemarkeerde informatie aan die aandachtig moet worden gelezen om fouten te voorkomen en om te voorkomen dat apparatuur niet optimaal werkt.

Goedkeuringen



Table 1.3

2 Veiligheid

2.1.1 Opmerking in verband met veiligheid

⚠️ WARNING

De spanning van de frequentieomvormer is gevaarlijk wanneer de frequentieomvormer op het net is aangesloten. Onjuiste aansluiting van de motor, frequentieomvormer of veldbus kan de apparatuur beschadigen en lichamelijk letsel of dodelijke gevolgen met zich mee brengen. Daarom moeten zowel de instructies in deze handleiding als nationale en lokale voorschriften en veiligheidsvoorschriften worden opgevolgd.

Veiligheidsvoorschriften

1. De frequentieomvormer moet worden afgeschakeld van het net wanneer reparatiewerkzaamheden moeten worden uitgevoerd. Controleer of de netvoeding is afgeschakeld en of er genoeg tijd is verstreken voordat u de motor- en netstekkers verwijderd.
2. De [Off/Reset]-toets op het LCP van de frequentieomvormer schakelt de netvoeding niet af en mag daarom niet als veiligheidsschakelaar worden gebruikt.
3. De apparatuur moet correct zijn geaard, de gebruiker moet zijn beschermd tegen voedingsspanning en de motor moet zijn beveiligd tegen overbelasting overeenkomstig de geldende nationale en lokale voorschriften.
4. De aardlekstromen zijn hoger dan 3,5 mA.
5. De beveiliging tegen overbelasting van de motor is in te stellen via *1-90 Motor Thermal Protection*. Stel *1-90 Motor Thermal Protection* in op *ETR-uitsch.* (standaardwaarde) of *ETR-waarsch.* als deze functie gewenst is.

NOTE

De functie wordt geactiveerd bij 1,16 x nominale motorstroom en nominale motorfrequentie. Voor de Noord-Amerikaanse markt: de ETR-functies leveren een beveiliging tegen overbelasting van de motor van klasse 20 conform NEC.

6. Denk eraan dat de frequentieomvormer meer spanningsingangen heeft dan enkel L1, L2 en L3 wanneer loadsharing (koppeling van de DC-tussenkring) en een externe 24 V DC zijn geïnstalleerd. Controleer of alle spanningsingangen zijn afgeschakeld en de vereiste tijd is verstreken voordat wordt begonnen met de reparatiewerkzaamheden.

Installatie op grote hoogtes

⚠️ WARNING

Voor hoogtes boven 3000 m dient u contact op te nemen met Danfoss in verband met PELV.

Waarschuwing tegen onbedoelde start

1. Terwijl de frequentieomvormer op het net is aangesloten, kan de motor worden gestopt via digitale commando's, buscommando's, referenties of een lokale stop. Deze stopfuncties zijn niet toereikend als een onbedoelde start moet worden voorkomen in verband met de persoonlijke veiligheid.
2. De motor kan starten terwijl parameters worden gewijzigd. Activeer daarom altijd de [Reset]-toets om de motor te stoppen; hierna kunnen de gegevens worden gewijzigd.
3. Een gestopte motor kan starten wanneer een storing optreedt in de elektronica van de frequentieomvormer als gevolg van een tijdelijke overbelasting, een storing in de netvoeding of een foutieve motoraansluiting.

⚠️ WARNING

Het aanraken van elektrische onderdelen kan fatale gevolgen hebben – zelfs nadat de apparatuur is afgeschakeld van het net.

Zorg er ook voor dat de andere spanningsingangen, zoals de externe 24 V DC, loadsharing (koppeling van de DC-tussenkring) en de motoraansluiting voor kinetische backup zijn afgeschakeld.

2.1.2 Algemene waarschuwing

⚠ WARNING

Het aanraken van elektrische onderdelen kan fatale gevolgen hebben – zelfs nadat de apparatuur is afgeschakeld van het net.

Zorg er ook voor dat de andere spanningsingangen (koppeling van de DC-tussenkring) en de motoraansluiting voor kinetische backup zijn afgeschakeld.

Houd rekening met de onderstaande wachttijden voordat u mogelijke spanningvoerende delen van de frequentieomvormer aanraakt:

380-480 V, 132-200 kW: wacht minstens 20 minuten.

380-480 V, 250-630 kW: wacht minstens 40 minuten.

Een kortere tijd is alleen toegestaan als dit op het motortypeplaatje van de betreffende eenheid wordt aangegeven.

Houd er rekening mee dat er hoge spanningen op de DC-tussenkringen kunnen staan, zelfs wanneer alle leds van de stuurkaart uit zijn. Op een printplaat in zowel de frequentieomvormer als het actieve filter is een rode led gemonteerd om de DC-busspanningen aan te geven. De rode led zal blijven branden totdat de DC-tussenkringspanning 50 V DC of lager is.

⚠ WARNING

Lekstroom

De aardlekstroom van de frequentieomvormer is hoger dan 3,5 mA. Een versterkte aardverbinding (PE) conform IEC 61800-5-1 moet worden gegarandeerd door middel van een PE-draad van min. 10 mm² (koper) of 16 mm² (aluminium) of een extra PE-draad – met dezelfde kabeldoorsnede als de netbedrading – die afzonderlijk moet worden afgesloten.

Reststroomapparaat

Dit product kan gelijkstroom veroorzaken in de beschermende geleider. Bij gebruik van een reststroomapparaat (RCD) als extra beveiliging mag uitsluitend een RCD van type B (met tijdsvertraging) worden gebruikt aan de voedingszijde van dit product. Zie ook RCD-toepassingsnotitie MN.90.Gx.02.

De aarding van de frequentieomvormer en het gebruik van RCD's moeten altijd voldoen aan de nationale en lokale voorschriften.

2.1.3 Voordat u begint met reparatiewerkzaamheden

1. Schakel de frequentieomvormer af van het net.
2. Schakel de DC-aansluitklemmen 88 en 89 af.
3. Houd rekening met de wachttijd die in 2.1.2 Algemene waarschuwing staat vermeld.

2.1.4 Speciale omstandigheden

Elektrische klasse:

De klasseaanduiding op het motortypeplaatje van de frequentieomvormer is gebaseerd op een standaard 3-fasenetvoeding, binnen het aangegeven spannings-, stroom- en temperatuurbereik, die gewoonlijk zal worden gebruikt voor de meeste toepassingen.

De frequentieomvormer ondersteunt ook andere, specifieke toepassingen, maar deze zijn van invloed op de elektrische klasse van de frequentieomvormer. Speciale omstandigheden die van invloed zijn op de elektrische klasse zijn onder andere:

- eenfasetoepassingen;
- toepassingen voor hoge temperaturen waarbij een reductie van de elektrische klasse noodzakelijk is;
- maritieme toepassingen met veeleisende omgevingscondities.

Raadpleeg de relevante secties in deze bedieningshandleiding en in de *VLT AutomationDrive Design Guide*, MG.33.Bx.yy, voor informatie over elektrische klassen.

Installatievereisten:

De algehele elektrische veiligheid van de frequentieomvormer vereist speciale installatieoverwegingen ten aanzien van:

- zekeringen en stroomonderbrekers voor beveiliging tegen overstroom en kortsluiting;
- selectie van voedingskabels (net, motor, rem, loadsharing en relais);
- netwerkconfiguratie (IT, TN, één zijde geaard enz.);
- veiligheid van poorten met lage spanning (PELV-condities).

Raadpleeg de betreffende secties in deze handleiding en de *VLT AutomationDrive Design Guide*, MG.33.Bx.yy voor informatie over de installatievereisten.

2.1.5 Voorkom een onbedoelde start

⚠ WARNING

Wanneer de frequentieomvormer op het net is aangesloten, kan de motor worden gestart/gestopt via digitale commando's, buscommando's, referenties of via het LCP.

- Schakel de frequentieomvormer altijd af van het net wanneer een onbedoelde start moet worden vermeden vanwege de persoonlijke veiligheid.
- Om een onbedoelde start te voorkomen, moet u altijd de [Off]-toets activeren voordat u parameters wijzigt.
- Om te voorkomen dat een gestopte motor als gevolg van een elektronische fout, een tijdelijke overbelasting, een storing in de netvoeding of een verbroken motoraansluiting start, moet klem 37 worden uitgeschakeld.

2.1.6 Installatie Veilige stop

Volg onderstaande instructies om een installatie voor stopcategorie 0 (EN 60204) uit te voeren overeenkomstig veiligheids categorie 3 (EN 954-1):

1. De geleiderbrug (jumper) tussen klem 37 en 24 V DC moet worden verwijderd. Het is niet voldoende om de jumper door te knippen of te breken. Verwijder hem helemaal om kortsluiting te voorkomen. Zie jumper op *Illustration 2.1*.
2. Sluit klem 37 aan op de 24 V DC via een kabel die is beveiligd tegen kortsluiting. De 24 V DC-spanning moet te onderbreken zijn via een stroomonderbreker die voldoet aan EN 954-1, categorie 3. Als de stroomonderbreker en de frequentieomvormer in hetzelfde installatiepaneel zijn bevestigd, kan een niet-afgeschermd kabel worden gebruikt in plaats van een afgeschermd kabel.

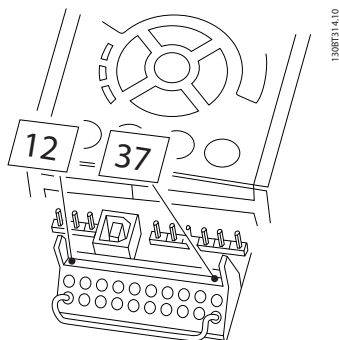
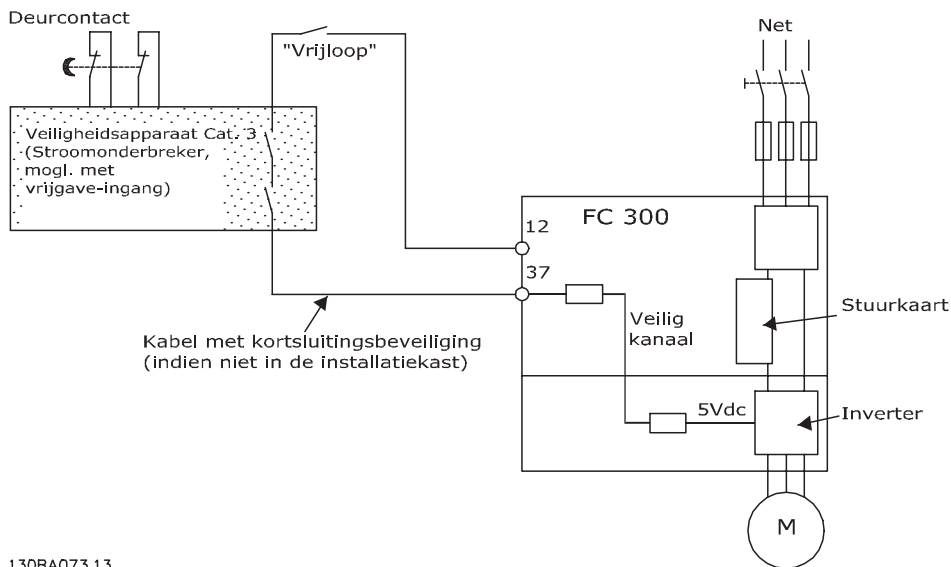


Illustration 2.1 Geleiderbrug (jumper) tussen klem 37 en 24 V DC

In *Illustration 2.2* ziet u een installatie voor stopcategorie 0 (EN 60204-1) met veiligheids categorie 3 (EN 954-1). De stroomonderbreking wordt uitgevoerd door middel van een opendeurcontact. In de afbeelding ziet u ook de

aansluiting voor een niet-veiligheidsgerelateerde hardwarematige vrijloop.



130BA073.13

Illustration 2.2 Illustratie van de essentiële aspecten van een installatie voor stopcategorie 0 (EN 60204-1) met veiligheids categorie 3 (EN 954-1).

2

2.1.7 Veilige stop van de frequentieomvormer

Bij versies die zijn uitgerust met ingangsklem 37 voor de functie Veilige stop kan de frequentieomvormer de veiligheidsfunctie *Veilige uitschakeling van het koppel* (zoals gedefinieerd in IEC 61800-5-2) of *Stopcategorie 0* (zoals gedefinieerd in EN 60204-1) uitvoeren.

De functie is ontworpen en geschikt bevonden voor de vereisten van veiligheids categorie 3 conform EN 954-1. Deze functionaliteit wordt Veilige stop genoemd. Voordat de Veilige stop in een installatie wordt geïntegreerd en

toegepast, moet een grondige risicoanalyse worden uitgevoerd op het systeem om te bepalen of de functionaliteit en veiligheids categorie van de Veilige stop relevant en voldoende zijn. Om de functie Veilige stop te installeren en te gebruiken overeenkomstig de vereisten voor veiligheids categorie 3 conform EN 954-1 moeten de betreffende informatie en de instructies in de relevante Design Guide in acht worden genomen! De informatie en instructies in de Bedieningshandleiding zijn niet voldoende voor een juist en veilig gebruik van de veiligestopfunctionaliteit.

Prüf- und Zertifizierungsstelle
im BG-PRÜFZERT



BGIA
Berufsgenossenschaftliches
Institut für Arbeitsschutz

Hauptverband der gewerblichen
Berufsgenossenschaften

Translation

In any case, the German original shall prevail.

Type Test Certificate

05 06004

No. of certificate

Name and address of the holder of the certificate: (customer) Danfoss Drives A/S, Ulhøes 1 DK-6300 Graasten, Danmark

Name and address of the manufacturer: Danfoss Drives A/S, Ulhøes 1 DK-6300 Graasten, Danmark

Ref. of customer: Ref. of Test and Certification Body: Date of Issue: Apf/Köh VE-Nr. 2003 23220 13.04.2005

Product designation: Frequency converter with integrated safety functions

Type: VLT® Automation Drive FC 302

Intended purpose: Implementation of safety function „Safe Stop“

Testing based on: EN 954-1, 1997-03, DKE AK 226.03, 1998-06, EN ISO 13849-2; 2003-12, EN 61800-3, 2001-02, EN 61800-5-1, 2003-09,

Test certificate: No.: 2003 23220 from 13.04.2005

Remarks: The presented types of the frequency converter FC 302 meet the requirements laid down in the test bases. With correct wiring a category 3 according to DIN EN 954-1 is reached for the safety function.

The type tested complies with the provisions laid down in the directive 98/37/EC (Machinery).

Further conditions are laid down in the Rules of Procedure for Testing and Certification of April 2004.

Head of certification body

(Prof. Dr. rer. nat. Dietmar Reinert)

Certification officer

(Dipl.-Ing. R. Apfeld)

130BA373.11

PZB10E
01.05



Postal address:
53754 Sankt Augustin

Office:
Alte Heerstraße 111
53757 Sankt Augustin

Phone: 0 22 41/2 31-02
Fax: 0 22 41/2 31-22 34

Illustration 2.3

2.1.8 IT-net

⚠ WARNING

IT-net

Sluit frequentieomvormers met RFI-filters niet aan op een netvoeding met een spanning van meer dan 440 V tussen fase en aarde voor 400 V-omvormers en 760 V voor 690 V-omvormers.

Voor 400 V-omvormers met IT-net en geaarde driehoekschakeling (één zijde geaard) mag de netspanning tussen fase en aarde wel hoger zijn dan 440 V.

14-50 RFI Filter kan worden gebruikt om interne RFI-condensatoren af te schakelen van het RFI-filter naar aarde. *14-50 RFI Filter* moet worden uitgeschakeld op zowel de frequentieomvormer als het filter.

2.1.9 Verwijderingsinstructie

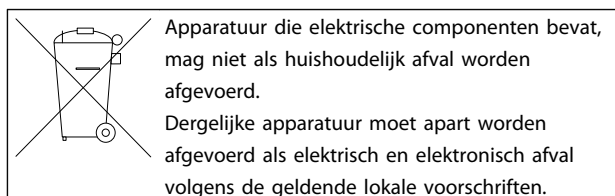


Table 2.1

3 Inleiding tot de Low Harmonic Drive

3.1.1 Werkingsprincipe

De VLT Low Harmonic Drive is een VLT High Power frequentieomvormer met een geïntegreerd actief filter. Een actief filter is een apparaat dat de niveaus van

harmonische vervorming actief meet en een harmonische stroom in tegenfase in de lijn injecteert om een ongewenste harmonische te compenseren.

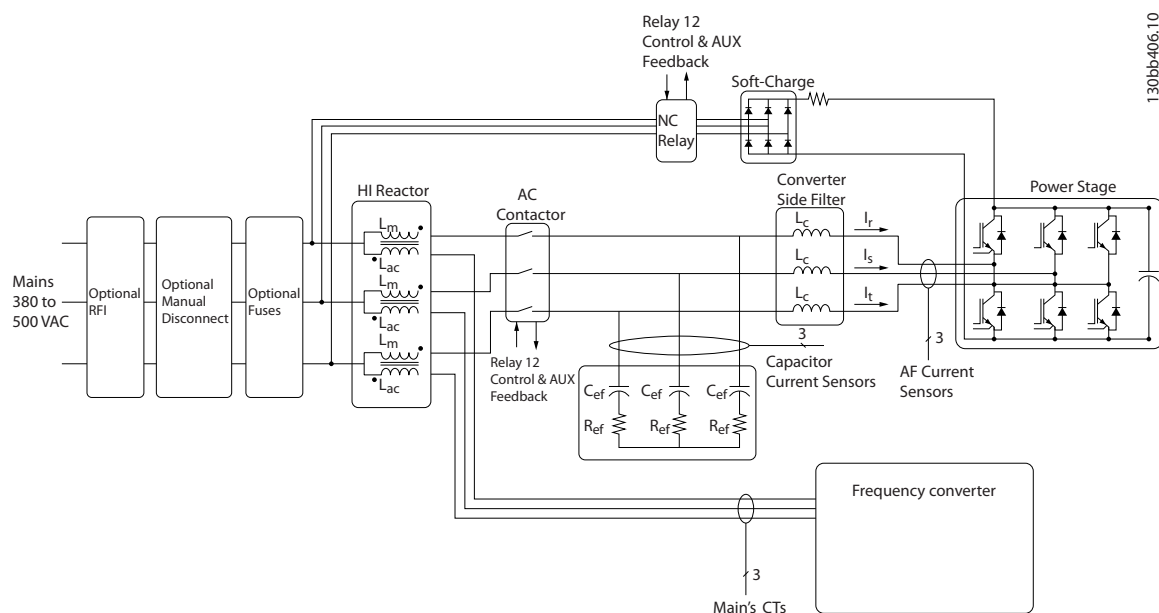


Illustration 3.1 Basislay-out voor de Low Harmonic Drive

3.1.2 Naleving IEEE 519

Laagharmonische frequentieomvormers zijn bedoeld om een ideale sinusvormige stroomcurve vanaf het voedingsnet te genereren, met een arbeidsfactor van 1. In gevallen waar conventionele niet-lineaire belastingen pulsformige stromen genereren, worden deze door de laagharmonische omvormer gecompenseerd via het parallelle filterpad, waardoor de belasting op het voedingsnet wordt verlaagd. De Low Harmonic Drive voldoet aan de strengste normen ten aanzien van harmonischen en heeft een THiD van minder dan 5% bij volledige belasting voor < 3% vervorming op een 3% ongebalanceerd driefasenet. De eenheid is ontworpen om te voldoen aan de aanbevelingen van IEEE 519 voor $I_{sc}/I_l > 20$ voor individuele harmonischen, zowel even als oneven. Het filterdeel van de laagharmonische omvormers kent een progressieve schakelfrequentie, wat zorgt voor een brede frequentiespreiding. Dit resulteert vervolgens in lagere individuele harmonischenniveaus boven de 50e.

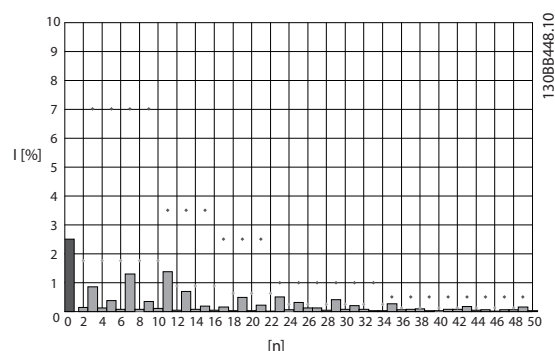


Illustration 3.2 Typisch frequentiespectrum van de harmonischen en THD-waarde bij de voedingsklemmen van de omvormer
n = rangorde van de harmonischen

◇.....IEEE 519 ($I_{sc}/I_l > 20$) limieten voor individuele harmonischen

3.1.3 Bestelformulier typecode

Het is mogelijk om via het bestelnummersysteem een VLT Low Harmonic Drive samen te stellen op basis van de toepassingseisen.

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	-	-	30
F	C	-	X	0	2	P	X	X	0	T	5	E	2	1	N	2	X	G	C	X	X	X	S	X	X	X	X	X	.	.	X

3

Table 3.1

Productgroepen	1-3	<input type="checkbox"/>	
Frequentieomvormerserie	4-6	<input type="checkbox"/>	
Vermogensklasse	8-10	<input type="checkbox"/>	
Fasen	11	<input type="checkbox"/>	
Netspanning	12	<input type="checkbox"/>	
Behuizing	13-15	<input type="checkbox"/>	
Type behuizing		<input type="checkbox"/>	
Behuizingsklasse		<input type="checkbox"/>	
Stuurspanning		<input type="checkbox"/>	
Hardwareconfiguratie		<input type="checkbox"/>	
RFI-filter	16-17	<input type="checkbox"/>	
Rem	18	<input type="checkbox"/>	
Display (LCP)	19	<input type="checkbox"/>	
Coating printplaat	20	<input type="checkbox"/>	
Netvoedingsoptie	21	<input type="checkbox"/>	
Aanpassing A	22	<input type="checkbox"/>	
Aanpassing B	23	<input type="checkbox"/>	
Software, versie	24-27	<input type="checkbox"/>	
Software, taal	28	<input type="checkbox"/>	
A-opties	29-30	<input type="checkbox"/>	
B-opties	31-32	<input type="checkbox"/>	
C0-opties, MCO	33-34	<input type="checkbox"/>	
C1-opties	35	<input type="checkbox"/>	
Software voor C-optie	36-37	<input type="checkbox"/>	
D-opties	38-39	<input type="checkbox"/>	

Table 3.2

Om een VLT Low Harmonic Drive te bestellen, typt u de letter 'N' in op positie 16 van de typecodereeks. Niet alle keuzes/opties zijn beschikbaar voor elke type frequentieomvormer. Gebruik de Drive Configurator op onze website om te controleren of een bepaalde versie beschikbaar is. Zie de Design Guide voor meer informatie over de beschikbare opties.

4 Installeren

4

4.1 Om te beginnen

Dit hoofdstuk behandelt de mechanische en elektrische installatie van en naar de voedingsklemmen en stuurklemmen.

De elektrische installatie van *opties* wordt beschreven in de relevante Bedieningshandleiding en Design Guide.

De frequentieomvormer is zo ontworpen dat u via onderstaande stappen een snelle en EMC-correcte installatie kunt uitvoeren.

⚠ WARNING

Lees de veiligheidsinstructies vóór u het toestel installeert. Het niet opvolgen van de aanbevelingen kan leiden tot ernstig of dodelijk letsel.

Mechanische installatie

- Mechanische bevestiging

Elektrische installatie

- Aansluiting op het net en aarding
- Motoraansluiting en kabels
- Zekeringen en stroomonderbrekers
- Stuurklemmen – kabels

Snelle setup

- Lokaal bedieningspaneel (LCP) van frequentieomvormer
- Lokaal bedieningspaneel van filter
- Automatische aanpassing motorgegevens, AMA
- Programmeren

De framegrootte hangt af van het type behuizing, het vermogensbereik en de netspanning

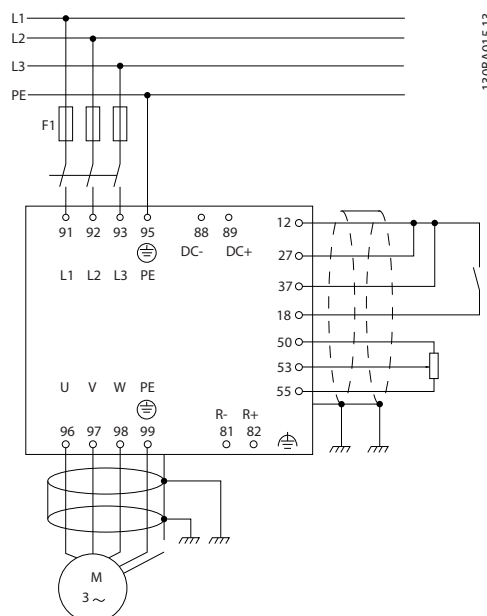


Illustration 4.1 Schematische weergave van de basisinstallatie inclusief net, motor, start/stoptoets en potentiometer voor snelheidsafstelling.

4.2 Vóór de installatie

4.2.1 De installatielocatie plannen

CAUTION

Het is belangrijk om de installatie van de frequentieomvormer te plannen voordat de daadwerkelijke installatie plaatsvindt. Als u dit niet doet, kan dit tijdens en na installatie extra werk met zich mee brengen.

Selecteer de beste werklocatie op basis van onderstaande punten (zie details op de volgende pagina's en de relevante *VLT Automation Drive Design Guides*):

- Omgevingstemperatuur tijdens bedrijf
- Installatiemethode
- Koeling van de eenheid
- Plaatsing van de frequentieomvormer
- Bekabeling
- Zorg ervoor dat de voedingsbron de juiste spanning en de benodigde stroom kan leveren.
- Zorg ervoor dat de nominale motorstroom lager is dan de maximale stroom vanaf de frequentieomvormer.
- Als de frequentieomvormer niet is uitgerust met ingebouwde zekeringen moet u ervoor zorgen

dat de extern zekeringen de juiste nominale waarde hebben.

4.2.2 De frequentieomvormer in ontvangst nemen

Controleer bij ontvangst van de frequentieomvormer of de verpakking onbeschadigd is en of het apparaat eventueel beschadigd is tijdens het vervoer. Bij constatering van beschadigingen dient u onmiddellijk contact op te nemen met het transportbedrijf om de schade te melden.

4.2.3 Transport en uitpakken

Voordat wordt begonnen met uitpakken, verdient het aanbeveling om de frequentieomvormer zo dicht mogelijk bij de uiteindelijke installatieplek te brengen. Verwijder de doos en laat de frequentieomvormer zo lang mogelijk op het pallet staan.

4.2.4 Hijsen

Hijs de frequentieomvormer altijd op met behulp van de aanwezige hijsogen. Maak voor eenheden met framegrootte D en E gebruik van een stang om te voorkomen dat de hijsogen van de frequentieomvormer verbogen raken.

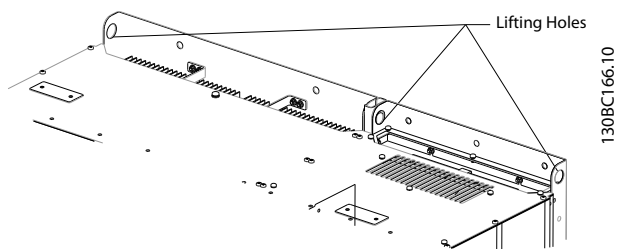


Illustration 4.2 Aanbevolen hijsmethode, framegrootte D13

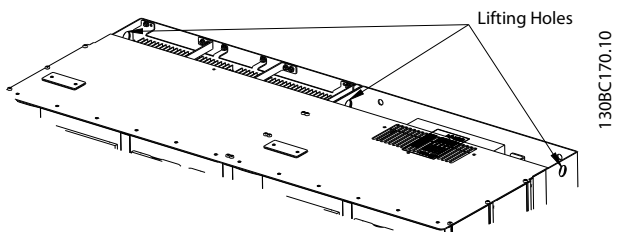


Illustration 4.3 Aanbevolen hijsmethode, framegrootte E9

WARNING

De hijsstang moet geschikt zijn om het gewicht van de frequentieomvormer te dragen. Zie 4.2.5 *Mechanische afmetingen* voor het gewicht van de diverse framegroottes. De maximumdiameter van de stang bedraagt 2,5 cm (1 inch). De hoek tussen de bovenzijde van de frequentieomvormer en de hijskabel moet minimaal 60° bedragen.

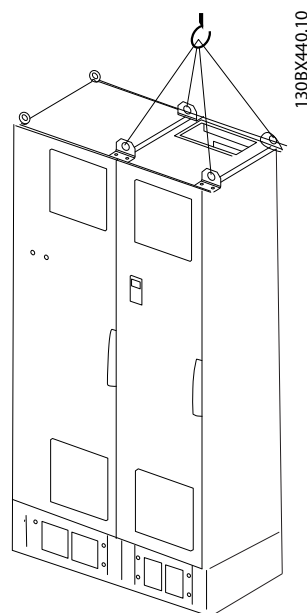


Illustration 4.4 Aanbevolen hijsmethode, framegrootte F18 – filterdeel

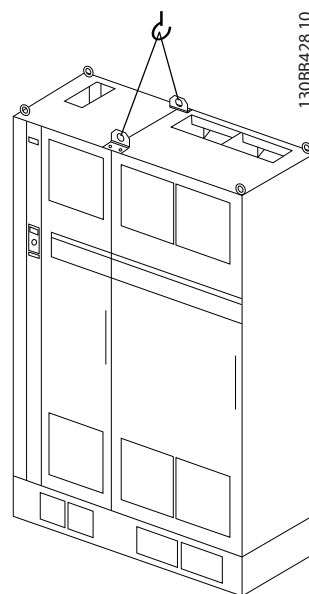


Illustration 4.5 Aanbevolen hijsmethode, framegrootte F18 – omvormerdeel

NOTE

De plint is samen met de frequentieomvormer verpakt, maar is tijdens het vervoer niet bevestigd aan framegrootte F. De plint is nodig om te zorgen voor voldoende luchtstroming naar de frequentieomvormer om deze goed te koelen. Framegrootte F moet op de uiteindelijke installatieplek boven op de plint worden geplaatst. De hoek tussen de bovenzijde van de omvormer en de hijskabel moet minimaal 60° bedragen. Behalve de afgebeelde methode hierboven is het ook toegestaan om framegrootte F te hijsen met behulp van een hijsjuk.

NOTE

Frame F zal worden geleverd als 2 delen. Instructies over het monteren van de delen is te vinden in 4.3 *Mechanische installatie*.

4.2.5 Mechanische afmetingen

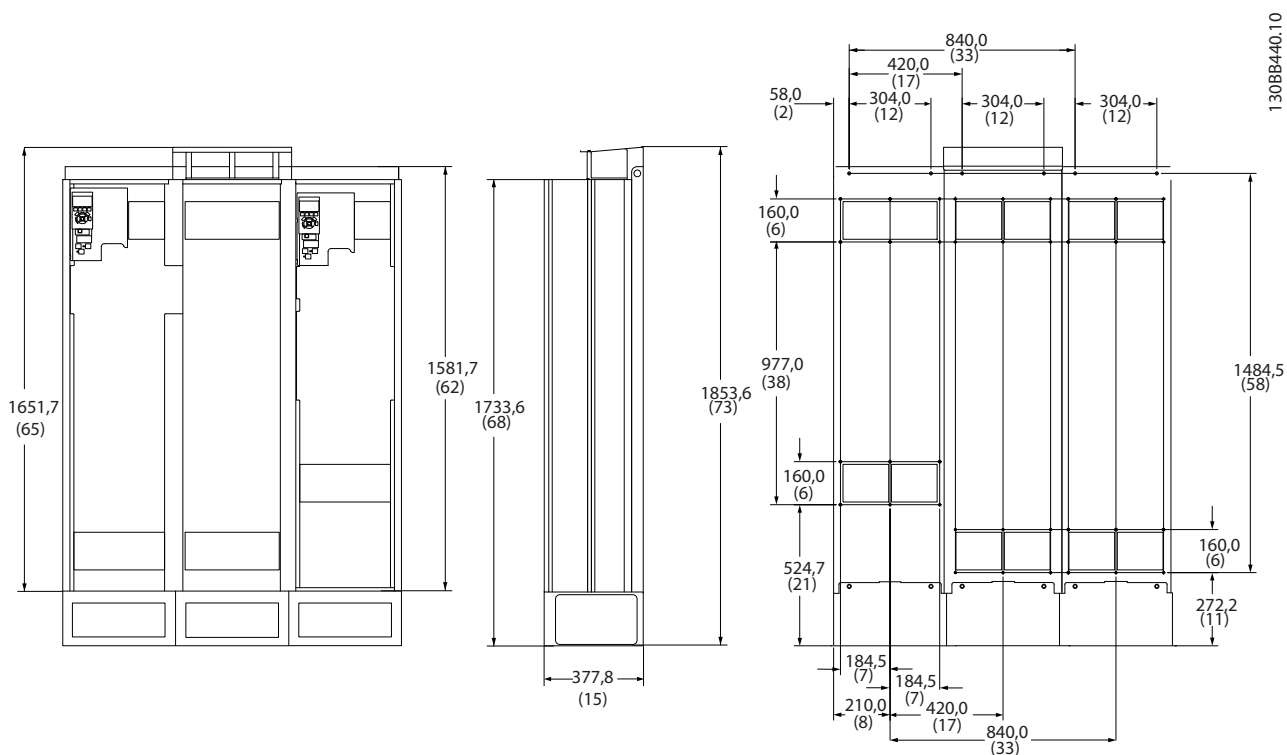


Illustration 4.6 Framegrootte D13

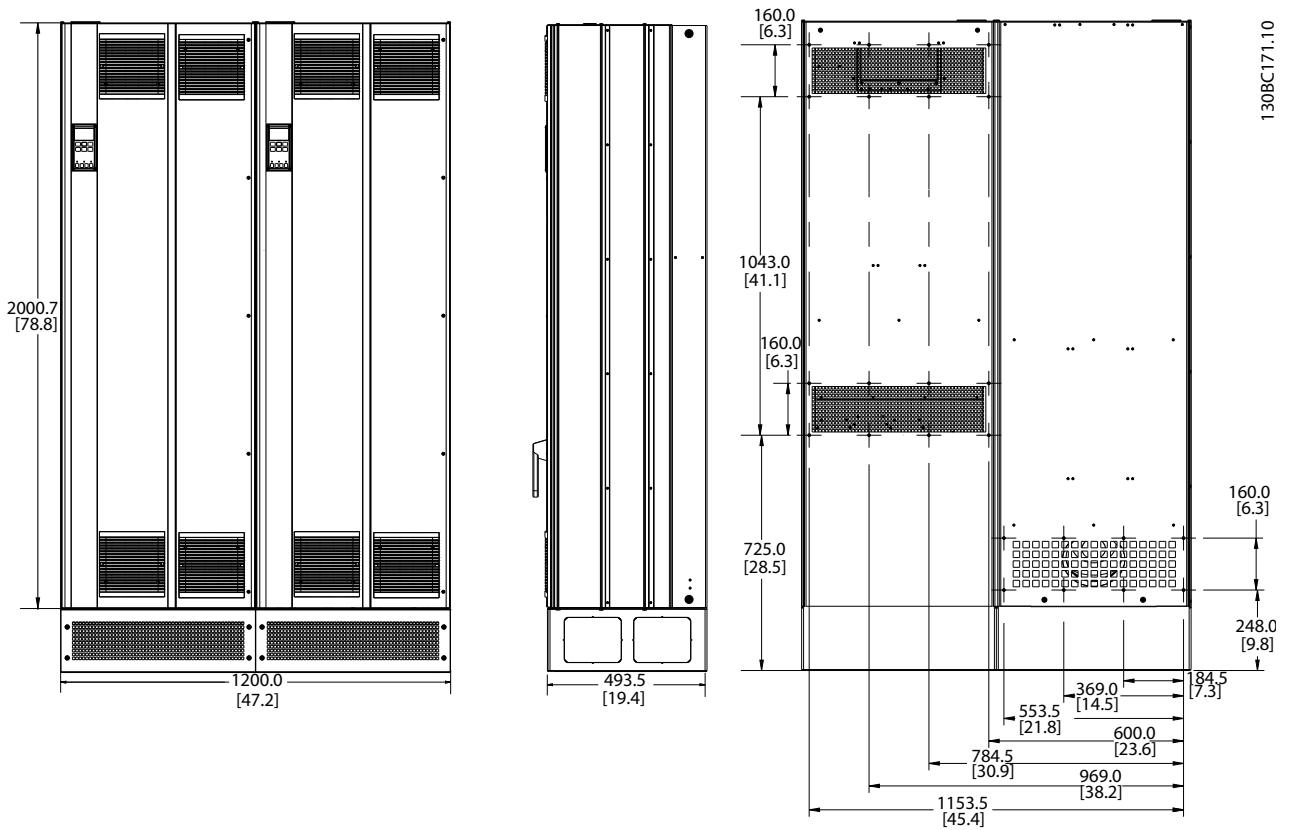


Illustration 4.7 Framegrootte E9

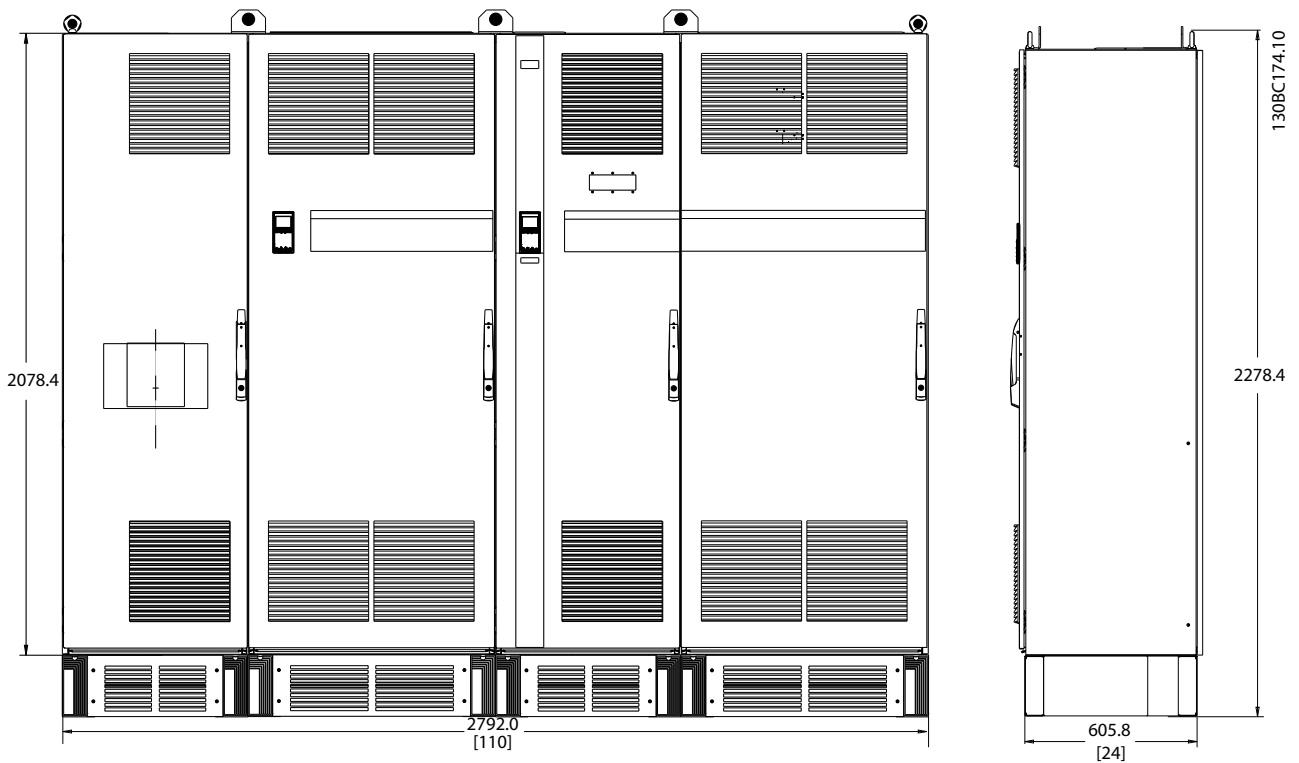


Illustration 4.8 Framegrootte F18, voor- en zijaanzicht

Mechanische afmetingen en nominaal vermogen			
Framegrootte		D13	E9
Beschermingsklasse behuizing	IP	21/54	21/54*
	NEMA	Type 1/Type 12	Type 1/Type 12
Nominaal vermogen bij hoge overbelasting – 160% overbelastingskoppel		132-200 kW bij 400 V (380-480 V)	250-400 kW bij 400 V (380-480 V)
Afmetingen omvormer	Hoogte	1780,5 mm	2000,7 mm
	Breedte	1021,9 mm	1200 mm
	Diepte	377,8 mm	493,5 mm
	Maximumgewicht	390 kg	676 kg
	Transportgewicht	435 kg	721 kg

Table 4.1

Framegrootte		F18
Beschermingsklasse behuizing	IP	21/54
	NEMA	Type 1
Nominaal vermogen bij hoge overbelasting – 160% overbelastingskoppel		450-630 kW bij 400 V (380-480 V)
Afmetingen omvormer	Hoogte	2278,4 mm
	Breedte	2792 mm
	Diepte	605,8 mm
	Maximumgewicht	1900 kg
	Transportgewicht	2262 kg

Table 4.2

4.3 Mechanische installatie

De mechanische installatie van de frequentieomvormer moet zorgvuldig worden voorbereid om het juiste resultaat te verkrijgen en extra werk tijdens de installatie te voorkomen. Begin met het bestuderen van de mechanische tekeningen aan het einde van deze instructies om vertrouwd te raken met de vereisten ten aanzien van de benodigde ruimte.

- Hijsbalk om de eenheid op te hijsen (stang of buis met een diameter van 25 mm) met een draagvermogen van minimaal 1000 kg
- Kraan of ander hijsmiddel om de eenheid op zijn plaats te zetten
- Torxsleutel, T50

4.3.1 Benodigd gereedschap

Benodigd gereedschap voor mechanische installatie:

- Boor met 10 of 12 mm boortje
- Rolmaat
- Schroevendraaier
- Dopsleutel met de relevante metrische doppen (7-17 mm)
- Verlengstukken voor dopsleutel
- Metaalpons voor het maken van leidingdoervoeren of kabelpakkingen

4.3.2 Algemene overwegingen

Ruimte

Zorg voor voldoende ruimte boven en onder de frequentieomvormer in verband met luchtcirculatie en toegang tot de kabels. Bovendien moet er ruimte aan de voorzijde van de eenheid zijn om deur van het paneel te kunnen openen.

4

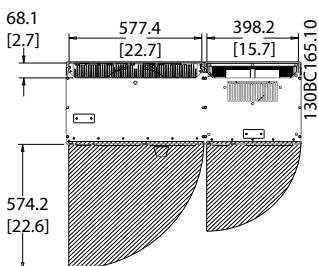


Illustration 4.10 Ruimte aan voorzijde van framegrootte D13 met IP 21/IP 54-behuizing.

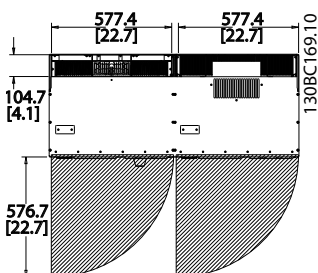


Illustration 4.11 Ruimte aan voorzijde van framegrootte E9 met IP 21/IP 54-behuizing.

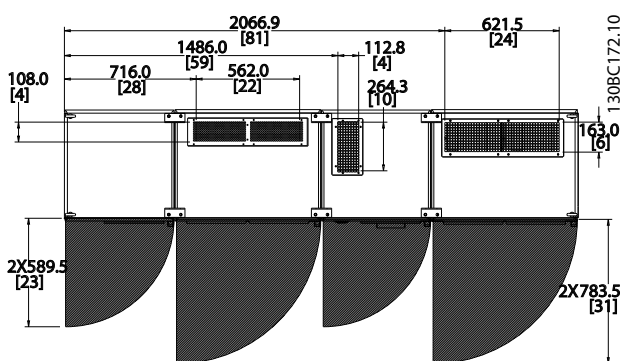


Illustration 4.12 Ruimte aan voorzijde van framegrootte F18 met IP 21/IP 54-behuizing.

Toegang tot kabels

Zorg voor een goede toegang tot de kabels, inclusief de nodige ruimte om de kabels te kunnen buigen.

NOTE

Alle kabelklemmen/schoenen moeten binnen de breedte van de stroomrail worden gemonteerd.

4.3.3 Klemposities – framegrootte D13

Houd rekening met onderstaande klemposities bij het plannen van de toegang tot de kabels.

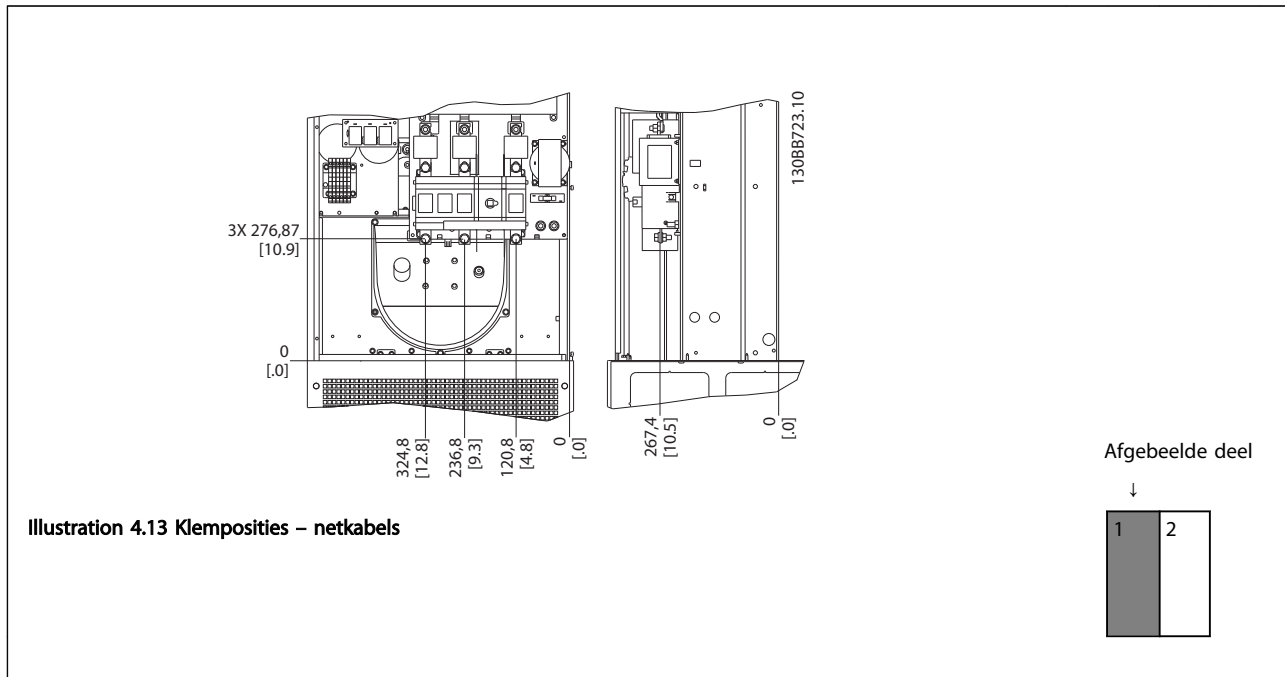


Table 4.3

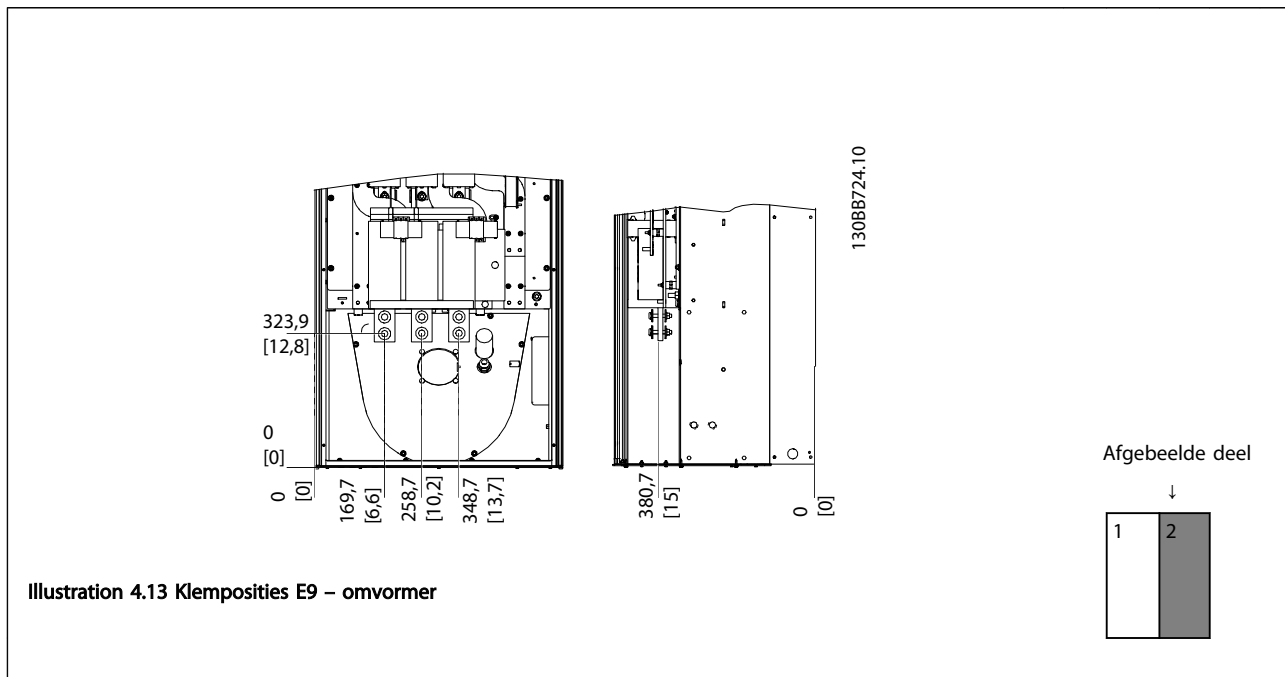


Table 4.4

Houd er rekening meer dat de voedingskabels zwaar en moeilijk te buigen zijn. Bedenk wat de beste positie voor de frequentieomvormer is met het oog op een eenvoudige installatie van de kabels.

NOTE

Framegrootte D is leverbaar met standaard ingangsklemmen of werkschakelaar.

4

4.3.4 Klemposities – framegrootte E9

Houd rekening met onderstaande klemposities bij het plannen van de toegang tot de kabels.

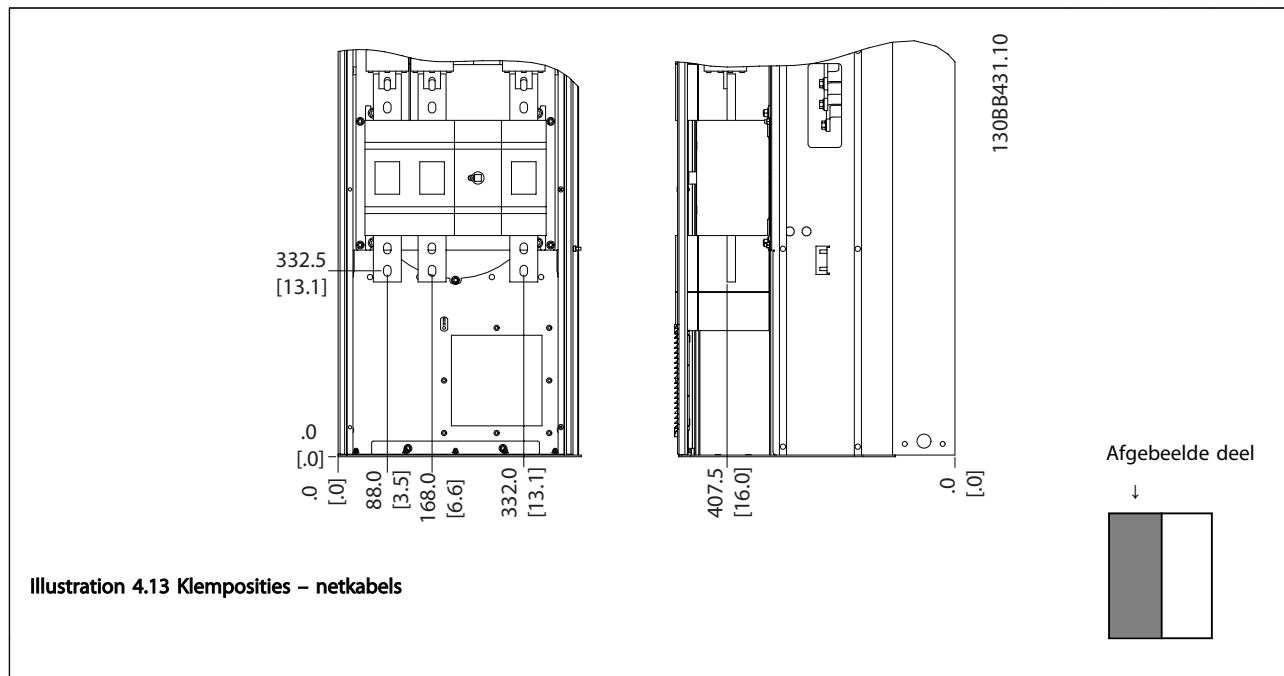


Illustration 4.13 Klemposities – netkabels

Table 4.5

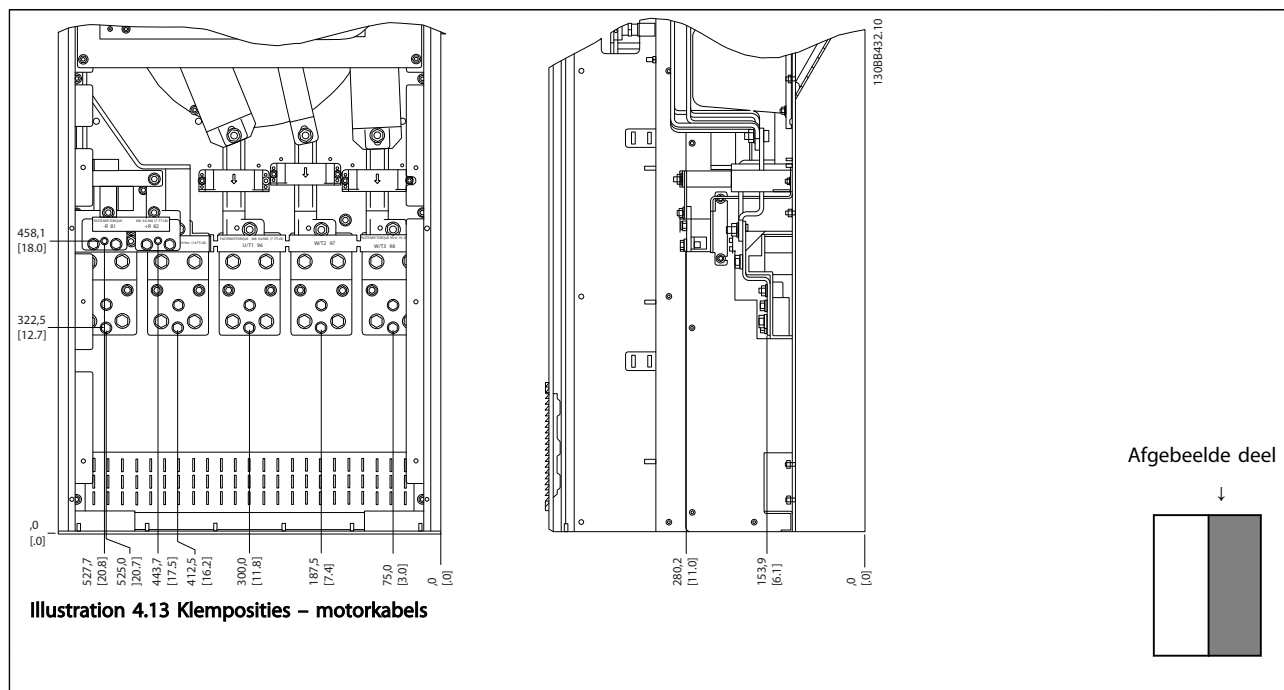


Illustration 4.13 Klemposities – motorkabels

Table 4.6

Houd er rekening meer dat de voedingskabels zwaar en moeilijk te buigen zijn. Bedenk wat de beste positie voor de frequentieomvormer is met het oog op een eenvoudige installatie van de kabels.

Elke klem biedt ruimte voor 4 kabels met kabelschoen of gebruik van een standaard klemaansluiting. Aarde moet worden aangesloten op het relevante aansluitpunt in de frequentieomvormer.

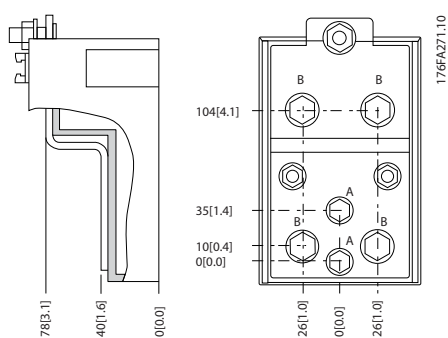


Illustration 4.13 Klem in detail

NOTE

Voedingsaansluitingen kunnen worden gemaakt naar positie A of B

4.3.5 Klemposities – framegrootte F18

Klemposities – filter

4

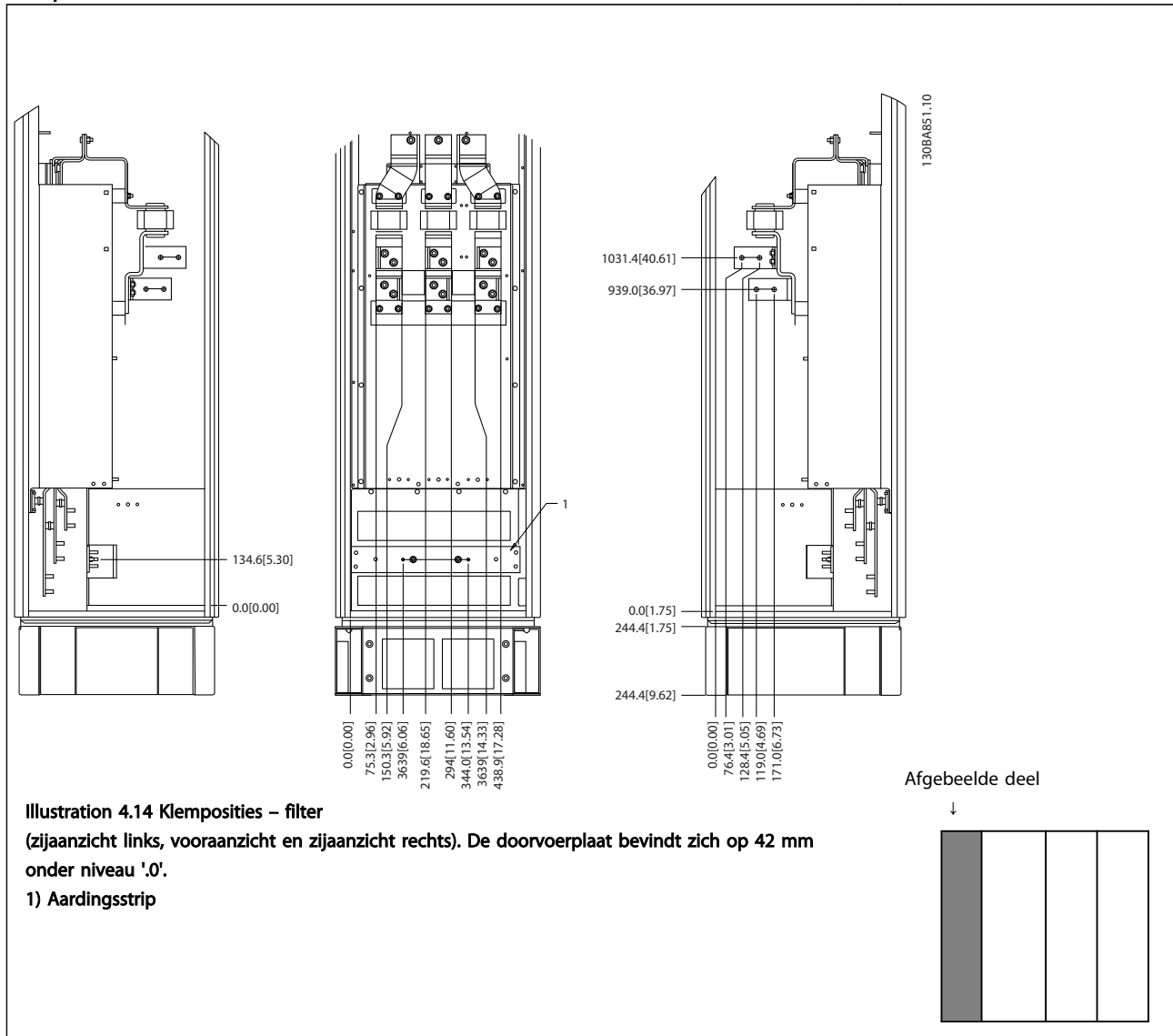


Illustration 4.14 Klemposities – filter

(zijaanzicht links, vooraanzicht en zijaanzicht rechts). De doorvoerplaat bevindt zich op 42 mm onder niveau '0'.

1) Aardingsstrip

Table 4.7

Klemposities – gelijkrichter

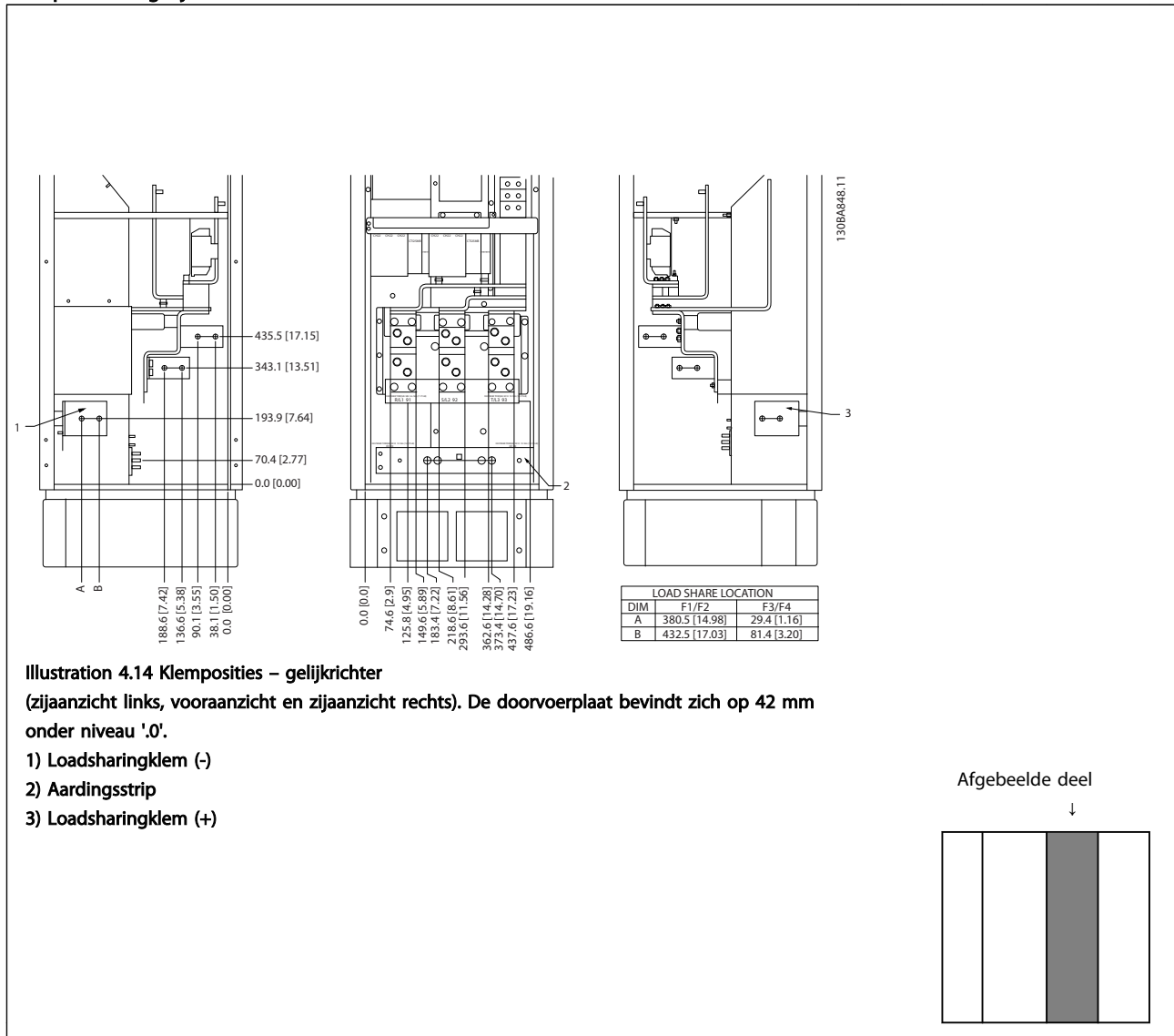


Illustration 4.14 Klemposities – gelijkrichter

(zijaanzicht links, vooraanzicht en zijaanzicht rechts). De doorvoerplaat bevindt zich op 42 mm onder niveau '.0'.

- 1) Loadsharingklem (-)
- 2) Aardingsstrip
- 3) Loadsharingklem (+)

Table 4.8

Klemposities – omvormer

4

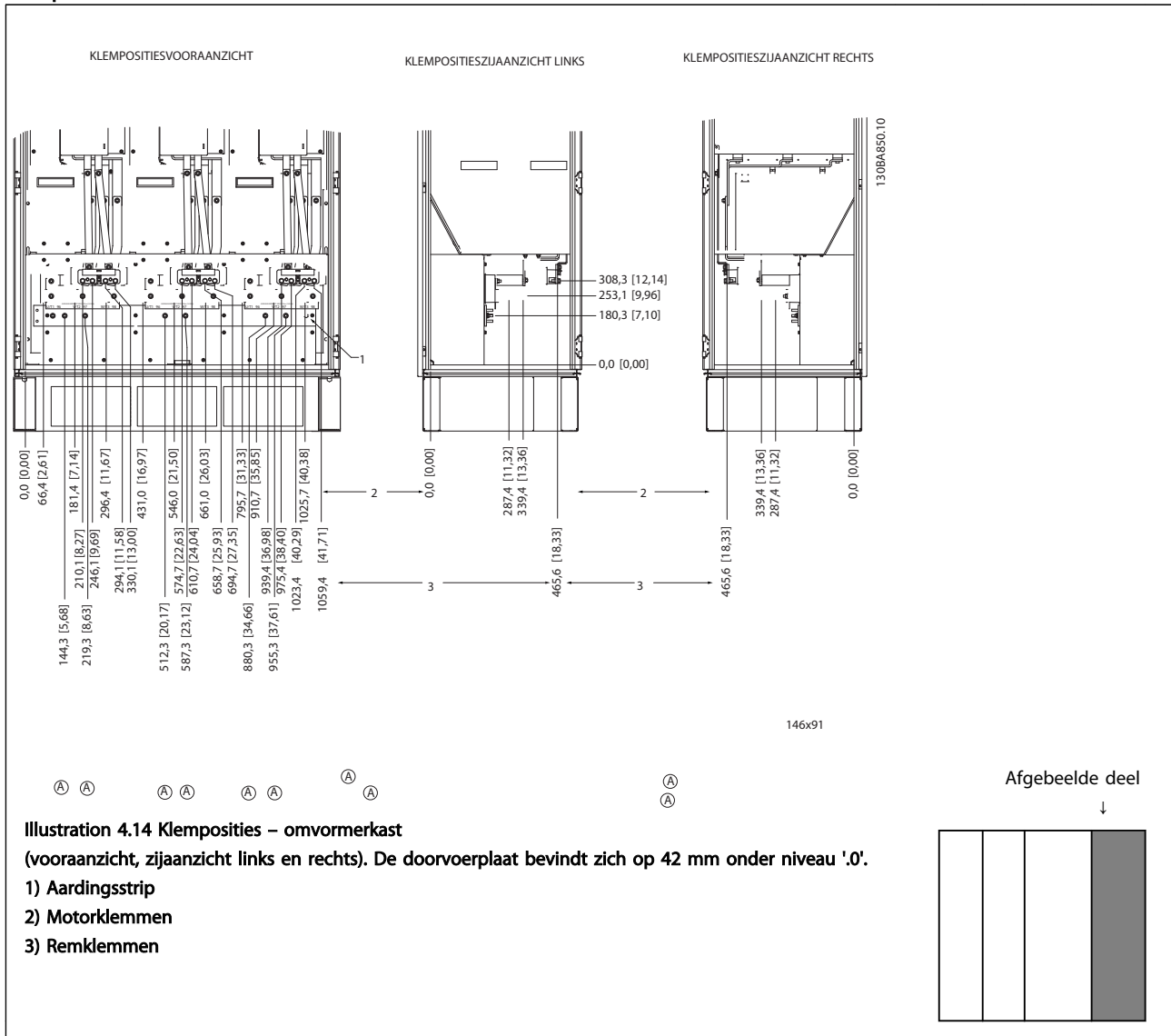


Table 4.9

4.3.6 Koeling en luchtcirculatie

Koeling

Koeling kan worden gerealiseerd op diverse manieren: met behulp van koelleidingen aan onder- en bovenzijde van de eenheid, met behulp van luchttoevoer en -afvoer aan de achterzijde van de eenheid of via een combinatie van de koelmogelijkheden.

Koeling achterzijde

De lucht van het uitlaatkanaal achterin kan ook via de achterzijde van een Rittal TS8-kast worden aan- en afgevoerd. Dit biedt een oplossing voor gevallen waarbij het uitlaatkanaal achterin lucht van buiten kan binnenlaten en de warmteverliezen naar buiten kan afvoeren, zodat er binnen minder airconditioning nodig is.

NOTE

Voor deze behuizing zijn een of meer deurventilatoren nodig om de warmteverliezen af te voeren die niet via het backchannel van de frequentieomvormer gaan, evenals extra verliezen afkomstig van andere componenten die in de behuizing zijn geïnstalleerd. De totale benodigde luchtstroom moet worden berekend om de juiste ventilatoren te kunnen selecteren. Sommige fabrikanten van behuizingen bieden software voor het uitvoeren van deze berekeningen (bijv. Rittal Therm-software).

Luchtcirculatie

Er moet worden gezorgd voor de nodige luchtcirculatie over het koellichaam. De luchtstroomsnelheid wordt aangegeven in *Table 4.10*.

Beschermingsklasse behuizing	Framegrootte	Luchtstroom bij deurventilator(en)/ventilator aan bovenzijde Totale luchtstroming van meerdere ventilatoren	Ventilator(en) van koellichaam Totale luchtstroming van meerdere ventilatoren
IP 21/NEMA 1	D13	510 m ³ /u. (300 cfm)	2295 m ³ /u. (1350 cfm)
IP 54/NEMA 12	E9 P250	680 m ³ /u. (400 cfm)	2635 m ³ /u. (1550 cfm)
	E9 P315-P400	680 m ³ /u. (400 cfm)	2975 m ³ /u. (1750 cfm)
IP 21/NEMA 1	F18	4900 m ³ /u. (2884 cfm)	6895 m ³ /u. (4060 cfm)

Table 4.10 Luchtstroom over koellichaam

NOTE

Voor het omvormerdeel zal de ventilator in de volgende gevallen werken:

1. AMA
2. DC-houd
3. Voormagn
4. DC-rem
5. 60% van nominale stroom is overschreden
6. Specifieke temperatuur koellichaam overschreden (afhankelijk van omvormervermogen)
7. Specifieke omgevingstemperatuur voedingskaart overschreden (afhankelijk van vermogensklasse)
8. Specifieke omgevingstemperatuur stuurkaart overschreden

Wanneer de ventilator is gestart, zal deze minimaal 10 minuten actief zijn.

NOTE

Voor het actieve filter zal de ventilator in de volgende gevallen werken:

1. AF actief
2. AF niet actief, maar de netstroom overschrijdt de limiet (afhankelijk van het omvormervermogen)
3. Specifieke temperatuur koellichaam overschreden (afhankelijk van omvormervermogen)
4. Specifieke omgevingstemperatuur voedingskaart overschreden (afhankelijk van vermogensklasse)
5. Specifieke omgevingstemperatuur stuurkaart overschreden

Wanneer de ventilator is gestart, zal deze minimaal 10 minuten actief zijn.

Externe kanalen

Wanneer meer luchtkanalen worden toegevoegd aan de buitenkant van de behuizing moet de drukval in het kanaal worden berekend. Gebruik onderstaande schema's om de frequentieomvormer te reduceren op basis van de drukval.

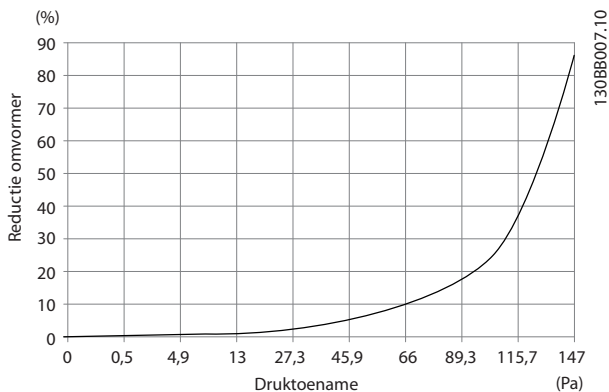


Illustration 4.14 Reductie framegrootte D t.o.v. drukverandering
Luchtdoorstroming omvormer: 765 m³/u. (450 cfm)

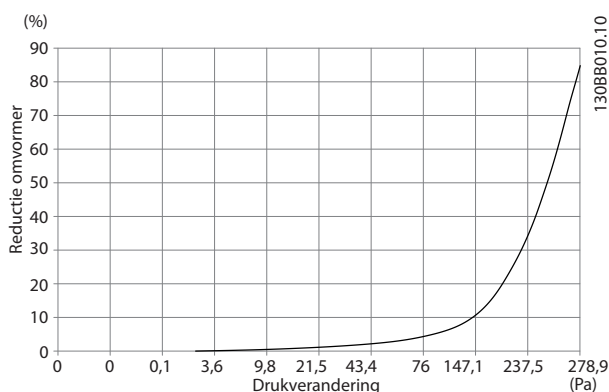


Illustration 4.15 Reductie framegrootte E t.o.v. drukverandering (kleine ventilator), P315
Luchtdoorstroming omvormer: 1105 m³/u. (650 cfm)

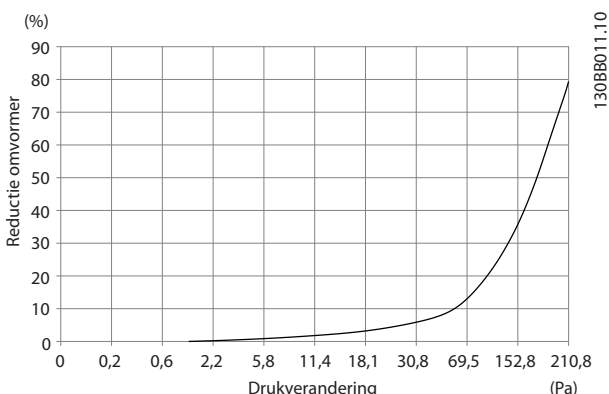


Illustration 4.16 Reductie framegrootte E t.o.v. drukverandering (grote ventilator), P355-P450
Luchtdoorstroming omvormer: 1445 m³/u. (850 cfm)

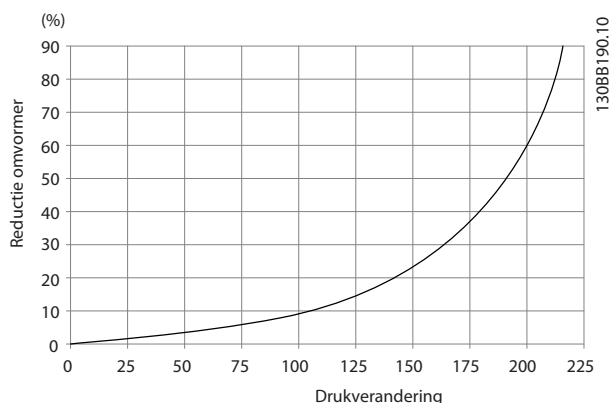


Illustration 4.17 Reductie framegrootte F t.o.v. drukverandering
Luchtdoorstroming omvormer: 985 m³/u. (580 cfm)

4.3.7 Pakking/leidingdoorvoer – IP 21 (NEMA 1) en IP 54 (NEMA 12)

Kabels moeten vanaf de onderzijde door de doorvoerplaat worden gevoerd en worden aangesloten. Verwijder de plaat en bekijk waar de doorvoer voor de kabelpakkingen of leidingen moet komen. Maak de gaten in het aangegeven gebied op de tekening.

NOTE

De doorvoerplaat moet worden bevestigd aan de frequentieomvormer om te voldoen aan de aangegeven beschermingsklasse en om te zorgen voor voldoende koeling van de eenheid. Als de doorvoerplaat niet is gemonteerd, kan de frequentieomvormer worden uitgeschakeld (trip) bij alarm 69, Temp. voed.krt.

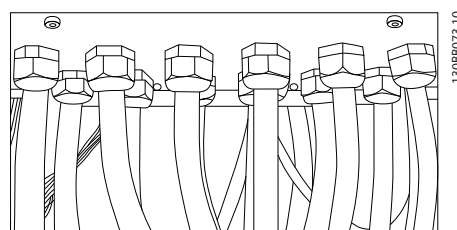


Illustration 4.18 Voorbeeld van juiste installatie van de doorvoerplaat.

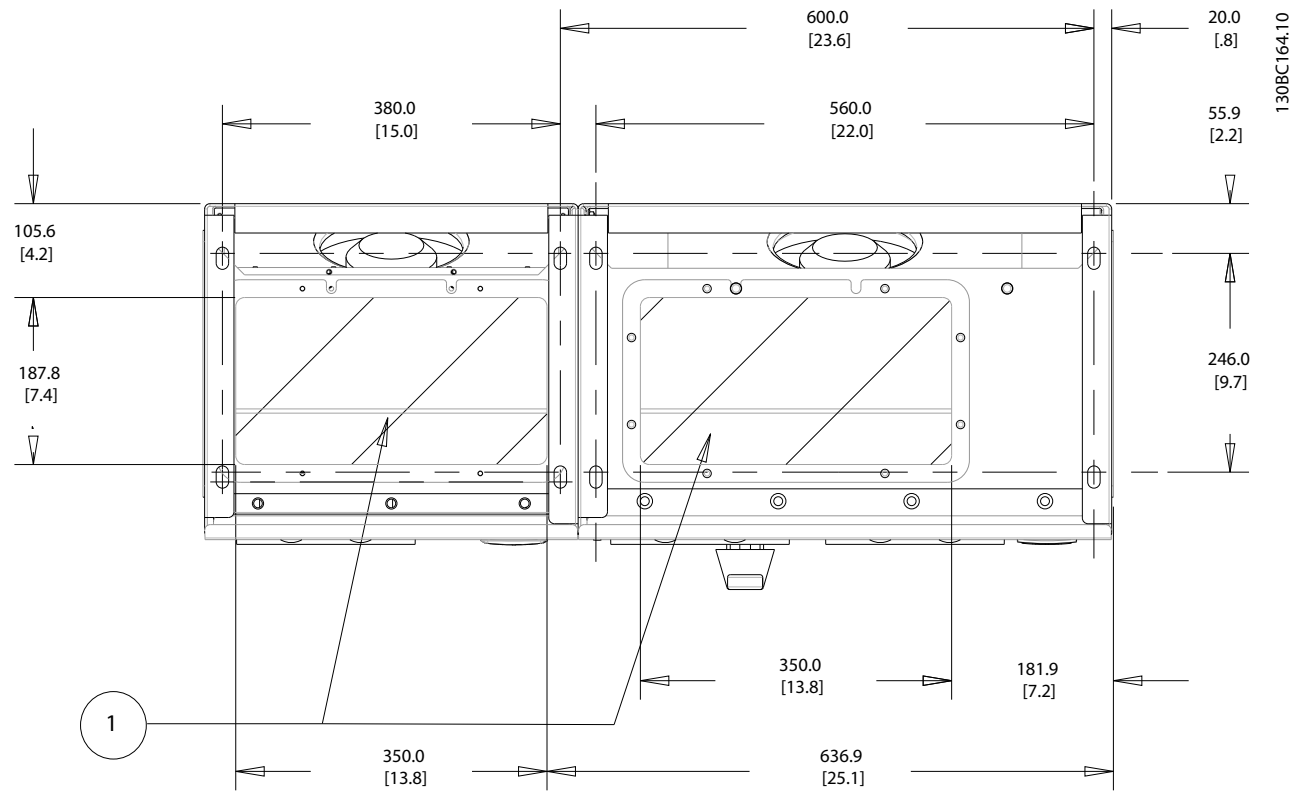


Illustration 4.19 Framegrootte D13

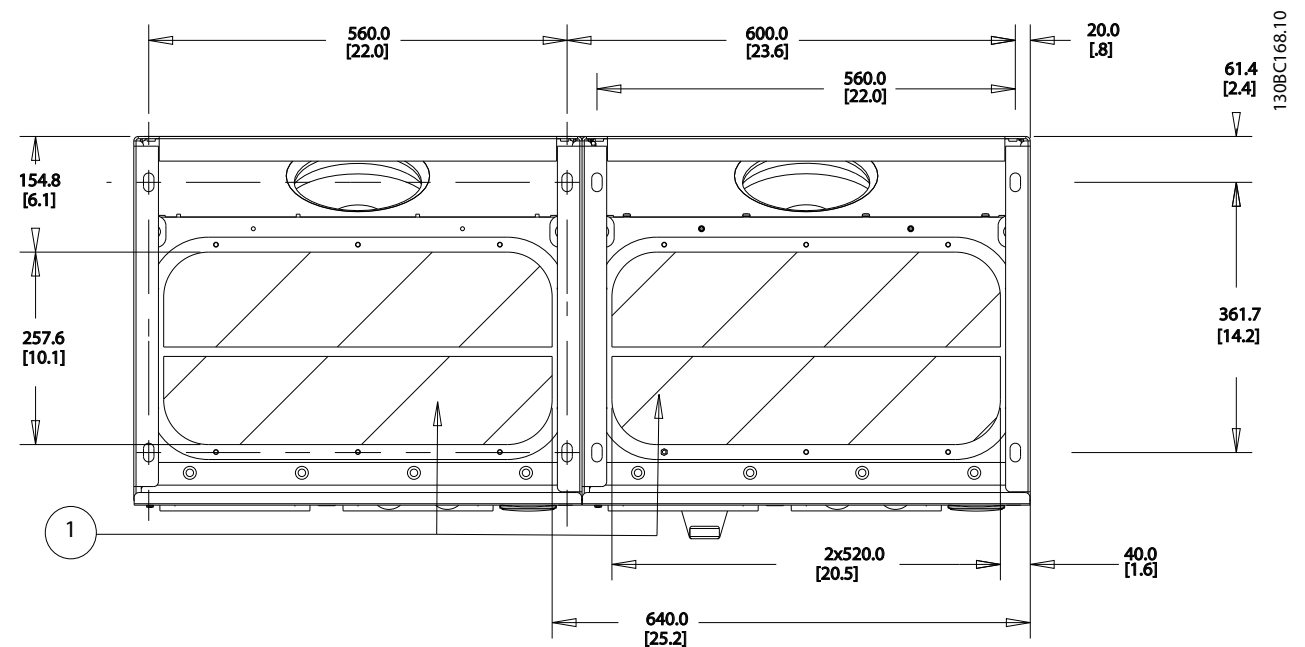
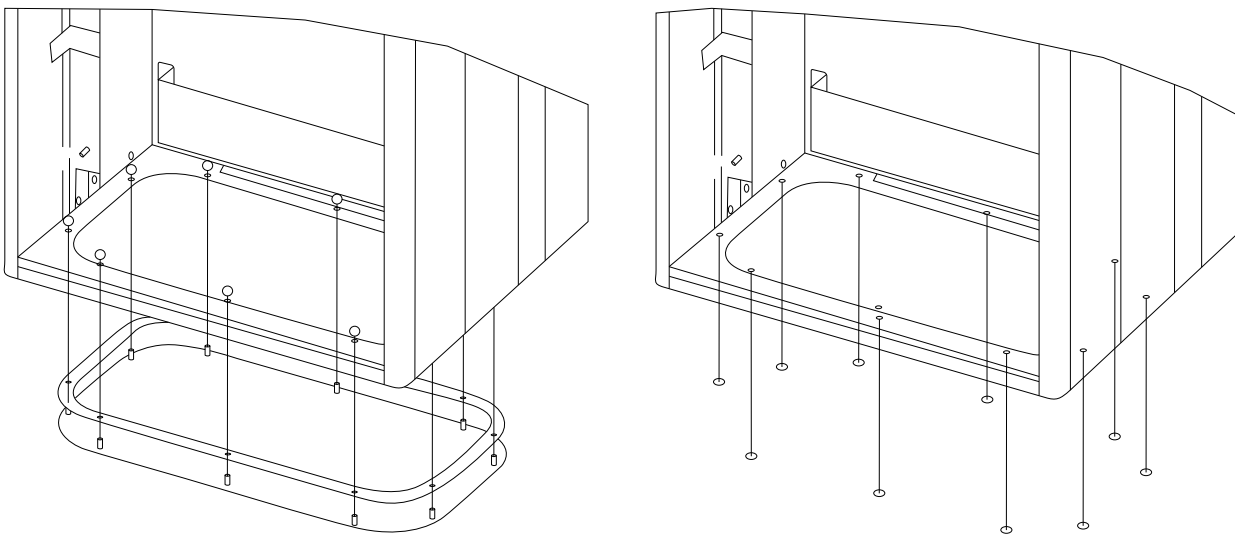


Illustration 4.20 Framegrootte E9

4



176FA269.10

Illustration 4.21 Montage bodemplaat, framegrootte E9

De bodemplaat van frame E kan zowel aan de binnenzijde als aan de buitenzijde van de behuizing worden gemonteerd, wat zorgt voor flexibiliteit tijdens het installatieproces. Wanneer de plaat aan de buitenzijde wordt

gemonteerd, kunnen de kabelpakkingen en kabels namelijk worden bevestigd voordat de frequentieomvormer op de voet wordt geplaatst.

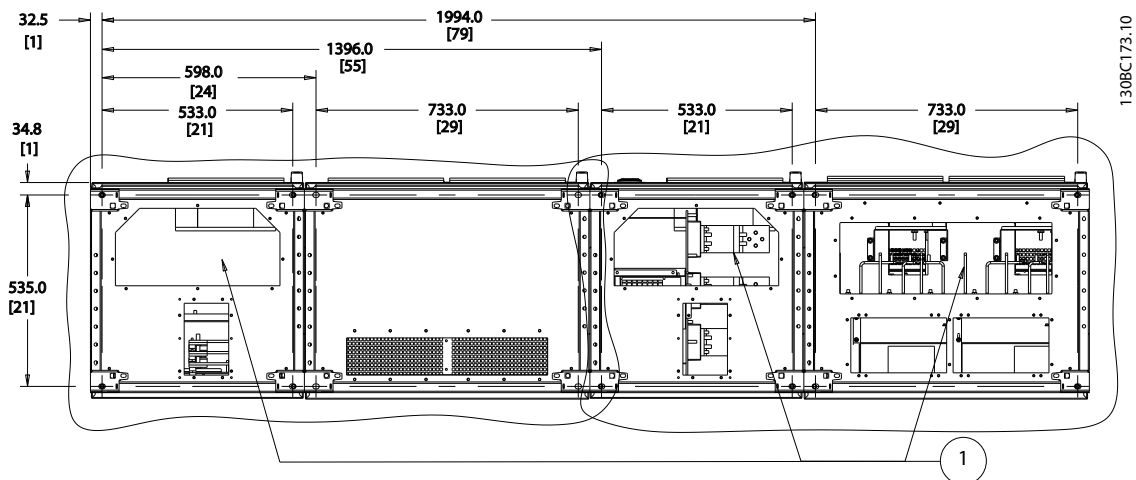


Illustration 4.22

Kabeldoorvoer gezien vanaf de onderzijde van de frequentieomvormer

- 1) Aansluiting netkabels
- 2) Aansluiting motorkabels

4.3.8 Installatie IP 21-spatscherm (framegrootte D)

Om te voldoen aan beschermingsklasse IP 21 moet een afzonderlijk spatscherm worden geïnstalleerd op onderstaande wijze:

- Verwijder de twee schroeven aan de voorzijde.
- Plaats het spatscherm en plaats de schroeven terug.
- Draai de schroeven vast met een aanhaalmoment van 5,6 Nm.

NOTE

Op zowel het filter als het frequentieomvormerdeel is een spatscherm vereist.

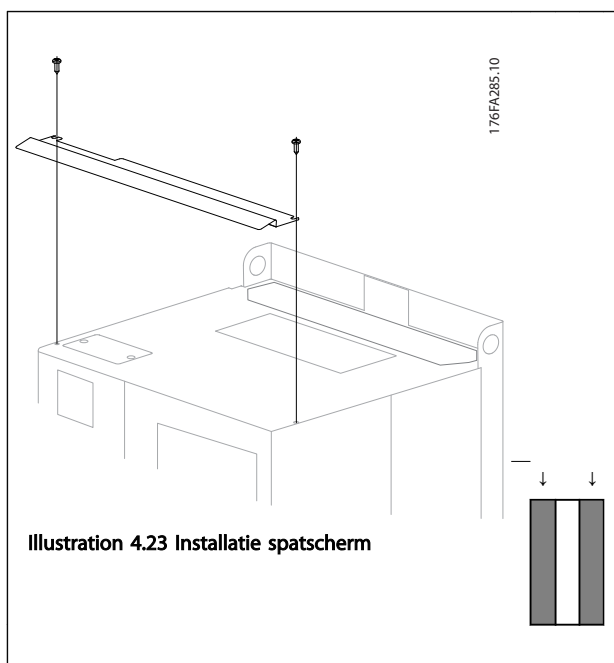


Table 4.11

	380-480 V 380-500 V	Zekeringen	Afschakelzeker- keringen	RFI	RFI-zekeringen	RFI-afschakelze- keringen
D13		176F8443	176F8441	176F8445	176F8449	176F8447
E9	FC 102/202: 315 kW FC 302: 250 kW	176F0253	176F0255	176F0257	176F0258	176F0260
	FC 102/202: 355-450 kW FC 302: 315-400 kW	176F0254	176F0256	176F0257	176F0259	176F0262

Table 4.12

NOTE

Zie instructieblad 175R5795 voor meer informatie.

4.4 Opties installeren op locatie

4.4.1 Ingangsplaatopties installeren

Deze sectie gaat over de veldmontage van ingangsoptiesets die verkrijgbaar zijn voor alle frequentieomvormers met frame D en E.

Probeer niet om RFI-filters van ingangsplaten te halen. RFI-filters kunnen beschadigd raken als zij van de ingangsplaat worden verwijderd.

NOTE

In gevallen waar RFI-filters beschikbaar zijn, zijn twee verschillende typen RFI-filter mogelijk, afhankelijk van de combinatie van de ingangsplaten en de onderlinge verwisselbaarheid van de RFI-filters. In sommige gevallen zijn de veldmontagesets gelijk voor alle spanningen.

4.4.2 Installatie van afscherming netvoeding voor frequentieomvormers

De afscherming van de netvoeding geldt voor de installatie van framegrootte D en E en voldoet aan de vereisten van BG-4.

Bestelnummers:

Frame D: 176F0799

Frame E: 176F1851

NOTE

Zie instructieblad **175R5923** voor meer informatie.

4.5 Paneelopties voor framegrootte F

Verwarmingstoestellen en thermostaat

In de kast van frequentieomvormers met framegrootte F zijn verwarmingstoestellen met automatische thermostaat gemonteerd. Deze gaan de vochtigheid in de behuizing tegen en verlengen zo de levensduur van de omvormercomponenten in vochtige omgevingen. Bij gebruik van de standaardinstellingen van de thermostaat schakelen de verwarmingstoestellen in bij 10 °C (50 °F) en schakelen ze uit bij 15,6 °C (60 °F).

Kastverlichting met stopcontact

Verlichting in de kast van frequentieomvormers met framegrootte F biedt beter zicht tijdens service en onderhoud. De behuizing van de verlichting is tevens voorzien van een stopcontact voor een tijdelijke stroomvoorziening voor gereedschap of andere apparatuur, leverbaar voor twee spanningen:

- 230 V, 50 Hz, 2,5 A, CE/ENEC
- 120 V, 60 Hz, 5 A, UL/cUL

Setup transformatoraftakking

Als kastverlichting & stopcontact en/of verwarmingstoestellen & thermostaat zijn geïnstalleerd, moet transformator T1 worden afgetakt om voor de juiste ingangsspanning te zorgen. Een 380-480/500 V-frequentieomvormer zal in eerste instantie worden aangesloten op de 525 V-aftakking, terwijl een 525-690 V-frequentieomvormer wordt aangesloten op de 690 V-aftakking, om ervoor te zorgen dat er geen overspanning kan optreden bij aanvullende apparatuur wanneer de aftakking niet wordt gewijzigd voordat de spanning wordt ingeschakeld. Zie *Table 4.13* voor het maken van de juiste aftakking bij klem T1 in de gelijkrichter kast. Zie *Illustration 4.14* voor de juiste locatie in de frequentieomvormer.

Bereik ingangsspanning	Te selecteren aftakking
380-440 V	400 V
441-490 V	460 V

Table 4.13 Instelling aftakking

NAMUR-klemmen

NAMUR is een internationale organisatie van gebruikers van automatiseringstechniek in de procesindustrie, en met name de chemische en farmaceutische industrie in Duitsland. Het selecteren van deze optie maakt het mogelijk om de klemmen in te delen en te markeren volgens de specificaties van de NAMUR-standaard voor de in- en uitgangsklemmen van omvormers. Hiervoor is een MCB 112 PTC-thermistorkaart en een MCB 113 uitgebreide relaiskaart nodig.

Reststroomapparaat (RCD)

Gebruik de kernbalansmethode om aardsluitstromen te bewaken in gearde systemen en gearde systemen met een hoge weerstand (TN- en TT-systemen in IEC-terminologie). Er is een waarschuwingsetpoint (50% van alarmsetpoint) en een alarmsetpoint. Bij elk setpoint hoort een SPDT-alarmrelais voor extern gebruik. Hiervoor is een extern 'venstertype' stroomtransformator nodig (te leveren en te installeren door de klant).

- Geïntegreerd in het veiligestopcircuït van de omvormer
- IEC 60755 Type B apparaatbewaking AC, pulserende DC-, en zuivere DC-aardsluitstromen
- Niveau-indicatie van aardsluitstroom door middel van ledbalkje (10-100% van het setpoint)
- Foutgeheugen
- TEST/RESET-toets

Isolatieweerstandsmoitor (IRM)

Bewaakt de isolatieweerstand in ongearde systemen (IT-systemen in IEC-terminologie) tussen de systeemfasegeleiders en aarde. Er is een ohms waarschuwingsetpoint en een alarmsetpoint voor het isolatieniveau. Bij elk setpoint hoort een SPDT-alarmrelais voor extern gebruik.

NOTE

Op elk ongeard (IT-) systeem kan slechts één isolatieweerstandsmoitor worden aangesloten.

- Geïntegreerd in het veiligestopcircuït van de frequentieomvormer
- LCD-display voor de ohmse waarde van de isolatieweerstand
- Foutgeheugen
- [Info]-, [Test]- en [Reset]-toetsen

IEC-noodstop met Pilz-veiligheidsrelais

Bevat onder meer een redundante 4-draads noodstop-toets, die is gemonteerd aan de voorzijde van de behuizing, en een Pilz-relais dat de toets, en daarmee ook het veiligestopcircuït van de frequentieomvormer en de netschakelaar in de optiekast, bewaakt.

Handmatige motorstarters

Zorg voor driefasespanning voor elektrische ventilatoren die vaak vereist zijn voor grotere motoren. De spanning voor de starters wordt geleverd via de belastingzijde van een aanwezige contactgever, stroomonderbreker of werkschakelaar. De spanning is beveiligd met een zekering vóór elke motorstarter, en is uitgeschakeld wanneer de spanning naar de frequentieomvormer is uitgeschakeld. Maximaal twee starters zijn toegestaan (slechts één als een op 30 A afgezekerd circuit is besteld). Geïntegreerd in het veiligestopcircuit van de frequentieomvormer.

De eenheid biedt de volgende functies:

- Bedieningsschakelaar (aan/uit)
- Kortsluit- en overbelastingsbeveiliging met testfunctie
- Handmatige resetfunctie

Op 30 A afgezekerde voedingsklemmen

- Driefasespanning die overeenkomt met de inkomende netspanning voor het aansluiten van ondersteunende apparatuur van de klant
- Niet beschikbaar wanneer twee handmatige motorstarters zijn geselecteerd
- Klemmen zijn uitgeschakeld wanneer de ingangsspanning naar de omvormer is uitgeschakeld
- Spanning voor de klemmen met zekering wordt geleverd via de belastingzijde van een aanwezige contactgever, stroomonderbreker of werkschakelaar.

24 V DC-voeding

- 5 A, 120 W, 24 V DC
- Beveiligd tegen overstroom aan de uitgang, overbelasting, kortsluiting en overtemperatuur
- Voor het leveren van spanning voor ondersteunende apparatuur van de klant, zoals PLC I/O, contactgevers, temperatuurvoelers, indicatielampjes en/of andere elektronische hardware.
- Diagnostiek door middel van onder meer een droog DC OK-contact, een groene DC OK-led en een rode overbelastingsled

Externe temperatuurbewaking

Bedoeld voor het bewaken van de temperatuur van externe systeemcomponenten, zoals de motorwikkelingen en/of lagere. Inclusief acht universele ingangsmodule plus twee specifieke thermistoringangsmodule. Alle tien modules zijn geïntegreerd in het veiligestopcircuit van de frequentieomvormer en kunnen worden bewaakt via een veldbusnetwerk (hiervoor is het nodig om een afzonderlijke module/buskoppeling aan te schaffen).

Universele ingangen (8)

Signaaltypen:

- RTD-ingangen (inclusief Pt100), 3-draads of 4-draads
- Thermokoppel
- Analoge stroom of analoge spanning

Extra functies:

- Eén universele uitgang, te configureren voor analoge spanning of analoge stroom
- Twee uitgangsrelais (NO)
- Dubbellijns LC-display en lediagnostiek
- Detectie van gebroken sensordraden, kortsluiting en onjuiste polariteit
- Interfacesetupsoftware

Specifieke thermistoringangen (2)

Kenmerken:

- Elke module kan maximaal zes thermistoren in serie bewaken
- Foutdiagnostiek voor draadbreek of kortsluiting van de sensordraden
- ATEX/UL/CSA-certificering
- Indien nodig kan in een derde thermistoruitgang worden voorzien door middel van de PTC-thermistoroptiekaart, MCB 112.

4.6 Elektrische installatie

4.6.1 Voedingsaansluitingen

Bekabeling en zekeringen

NOTE

Kabels algemeen

Alle kabels moeten voldoen aan de nationale en lokale voorschriften ten aanzien van kabeldoorsneden en omgevingstemperatuur. Voor UL-toepassingen zijn 75 °C koperen geleiders vereist. Voor frequentieomvormers in niet-UL-toepassingen kunnen 75 of 90 °C koperen geleiders worden gebruikt.

De voedingskabels moeten worden aangesloten zoals in onderstaand schema is aangegeven. De dwarsdoorsnede van de kabels moet worden gekozen in overeenstemming met de nominale stroom en lokale voorschriften. Zie 8.1.1 *Kabellengte en dwarsdoorsnede*: voor meer informatie.

Om de frequentieomvormer te beschermen, moeten de aanbevolen zekeringen worden gebruikt, tenzij de eenheid is uitgerust met ingebouwde zekeringen. De aanbevolen zekeringen zijn te vinden in de tabellen in de sectie *Zekeringen*. Zorg er altijd voor dat de juiste zekeringen

worden gebruikt in overeenstemming met lokale voorschriften.

De netvoeding is aangesloten op de netschakelaar als deze aanwezig is.

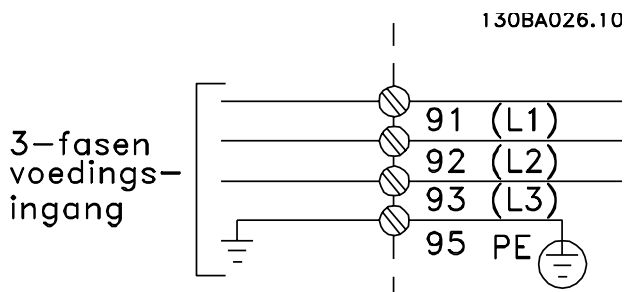


Illustration 4.23

NOTE

Gebruik afgeschermd/gewapende kabels om te voldoen aan de EMC-emissienormen. Zie 4.6.13 *Bekabeling voor voeding en besturing bij gebruik van niet-afgeschermd kabels* wanneer u een niet-afgeschermd/niet-gewapende kabel gebruikt.

Zie 8 *Algemene specificaties* voor de juiste dwarsdoorsnede en lengte van de motorkabel.

Kabelafscherming

Vermijd montage met een afscherming met gedraaide uiteinden (pigtails). Dit kan het afschermende effect bij hoge frequenties verstoren. Als het noodzakelijk is de afscherming te onderbreken om een motorisolator of motorrelais te installeren, moet de afscherming worden voortgezet met de laagst mogelijke HF-impedantie.

Sluit de afscherming van de motorkabel aan op de ontkopplingsplaat van de frequentieomvormer en de metalen behuizing van de motor.

Gebruik voor aansluitingen op de afscherming een zo groot mogelijk oppervlak (kabelklem). Dit kan worden gedaan met behulp van de bijgeleverde installatiemiddelen in de frequentieomvormer.

Kabellengte en dwarsdoorsnede:

De frequentieomvormer is getest met een bepaalde kabellengte conform de EMC-normen. Houd de motorkabel zo kort mogelijk om interferentie en lekstromen te beperken.

Schakelfrequentie:

Wanneer frequentieomvormers in combinatie met sinusfilters worden gebruikt om de akoestische ruis van een motor te beperken, moet de schakelfrequentie worden ingesteld overeenkomstig de instructies in 14-01 *Switching Frequency*.

Klemnr.	96	97	98	99	
	U	V	W	PE ¹⁾	Motorspanning 0-100% van netspanning. 3 draden uit motor
	U1 W2	V1 U2	W1 V2	PE ¹⁾	Driehoekschakeling 6 draden uit motor
	U1	V1	W1	PE ¹⁾	Sterschakeling U2, V2, W2 U2, V2 en W2 moeten afzonderlijk onderling worden verbonden.

Table 4.14

¹⁾Aardverbinding (veiligheidsaarde)

NOTE

Bij motoren zonder fase-isolatiemateriaal of andere versterkte isolatie die geschikt is voor gebruik met voedingsspanning (zoals een frequentieomvormer), moet een sinusfilter worden aangebracht op de uitgang van de frequentieomvormer.

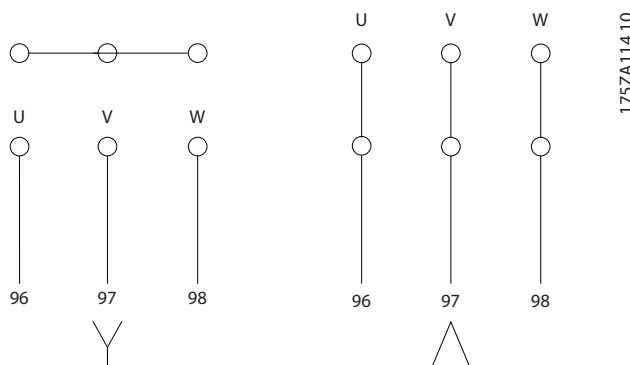


Illustration 4.24

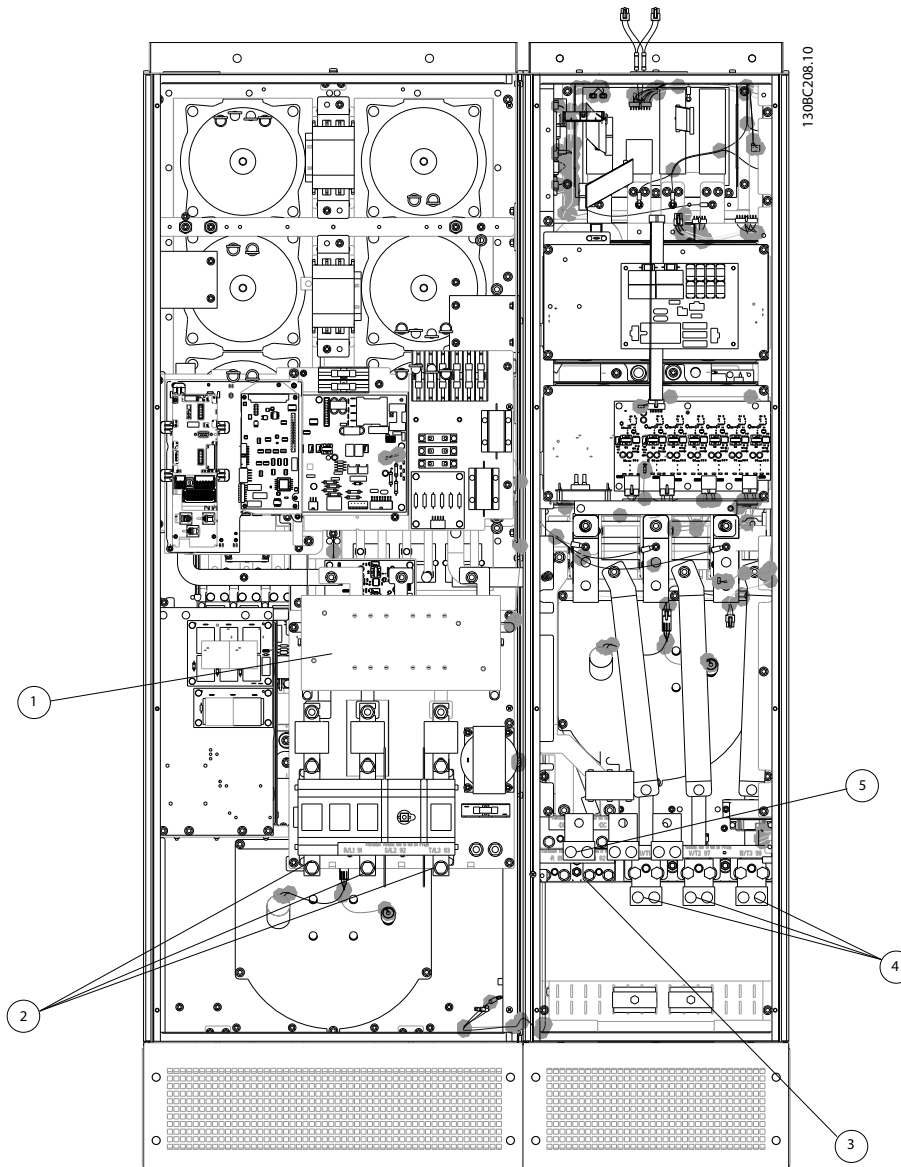


Illustration 4.25 Frame grootte D13

1)	RFI	4)	Motor
2)	Lijn		U V W
	R S T		96 97 98
	L1 L2 L3		T1 T2 T3
3)	Remoptie	5)	Loadsharingoptie
	-R +R		-DC +DC
	81 82		88 89
		6)	AUX ventilator
			100 101 102 103
			L1 L2 L1 L2

Table 4.15

4

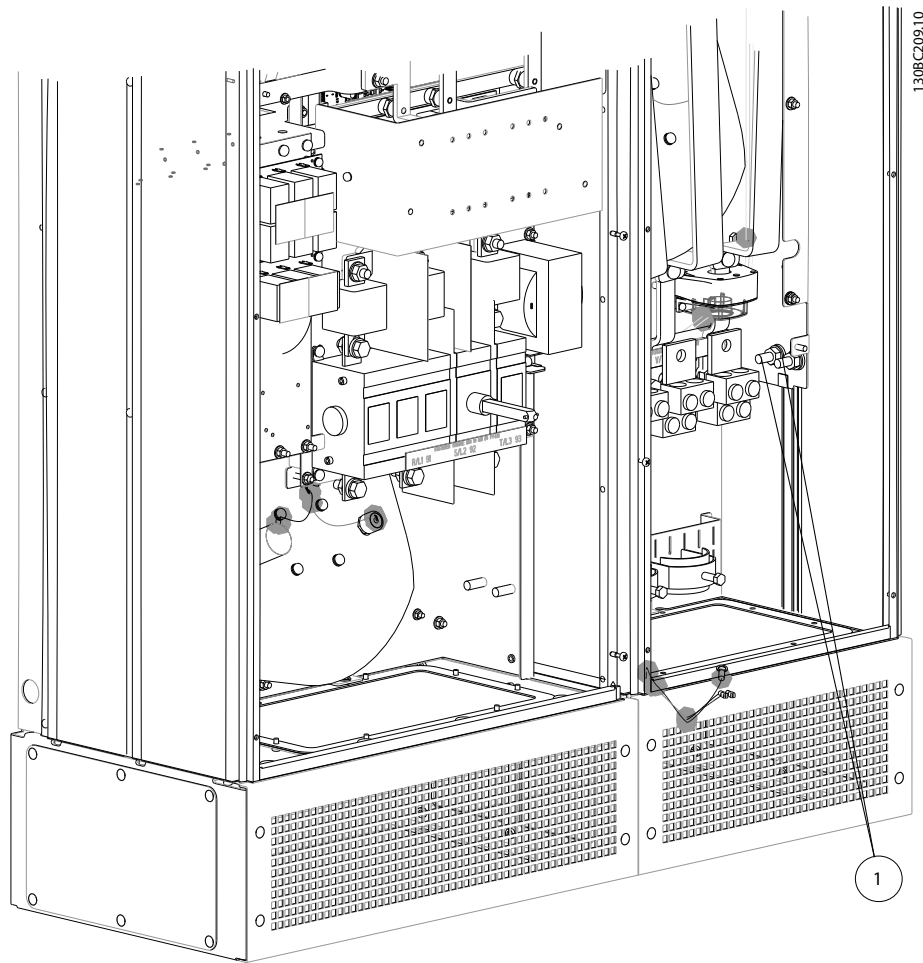


Illustration 4.26 Positie van aardklemmen

1	Aardverbinding
---	----------------

Table 4.16

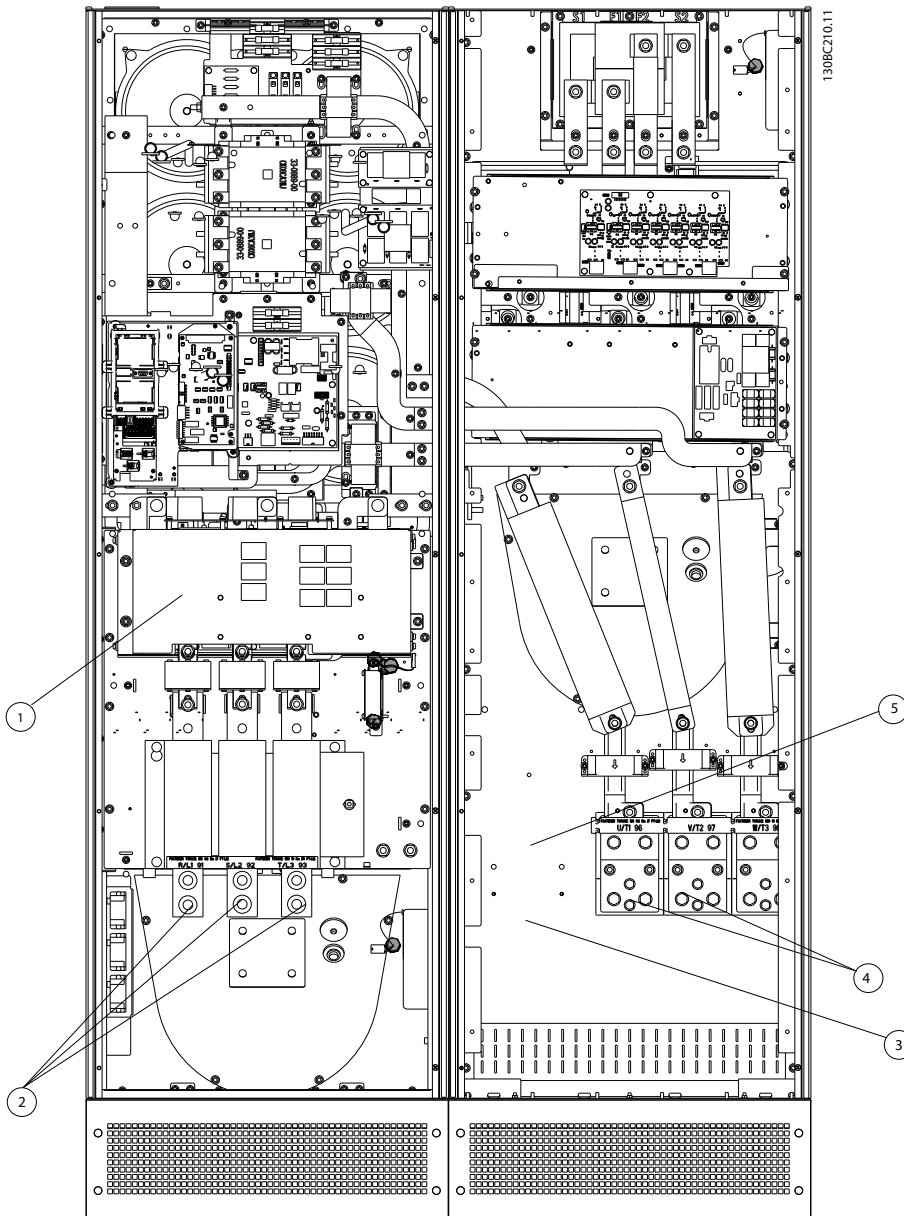


Illustration 4.27 Framegrootte E9

1)	RFI	4)	Motor
2)	Lijn		U V W
	R S T		96 97 98
	L1 L2 L3		T1 T2 T3
3)	Remoptie	5)	Loadsharingoptie
	-R +R		-DC +DC
	81 82		88 89
		6)	AUX ventilator
			100 101 102 103
			L1 L2 L1 L2

Table 4.17

4

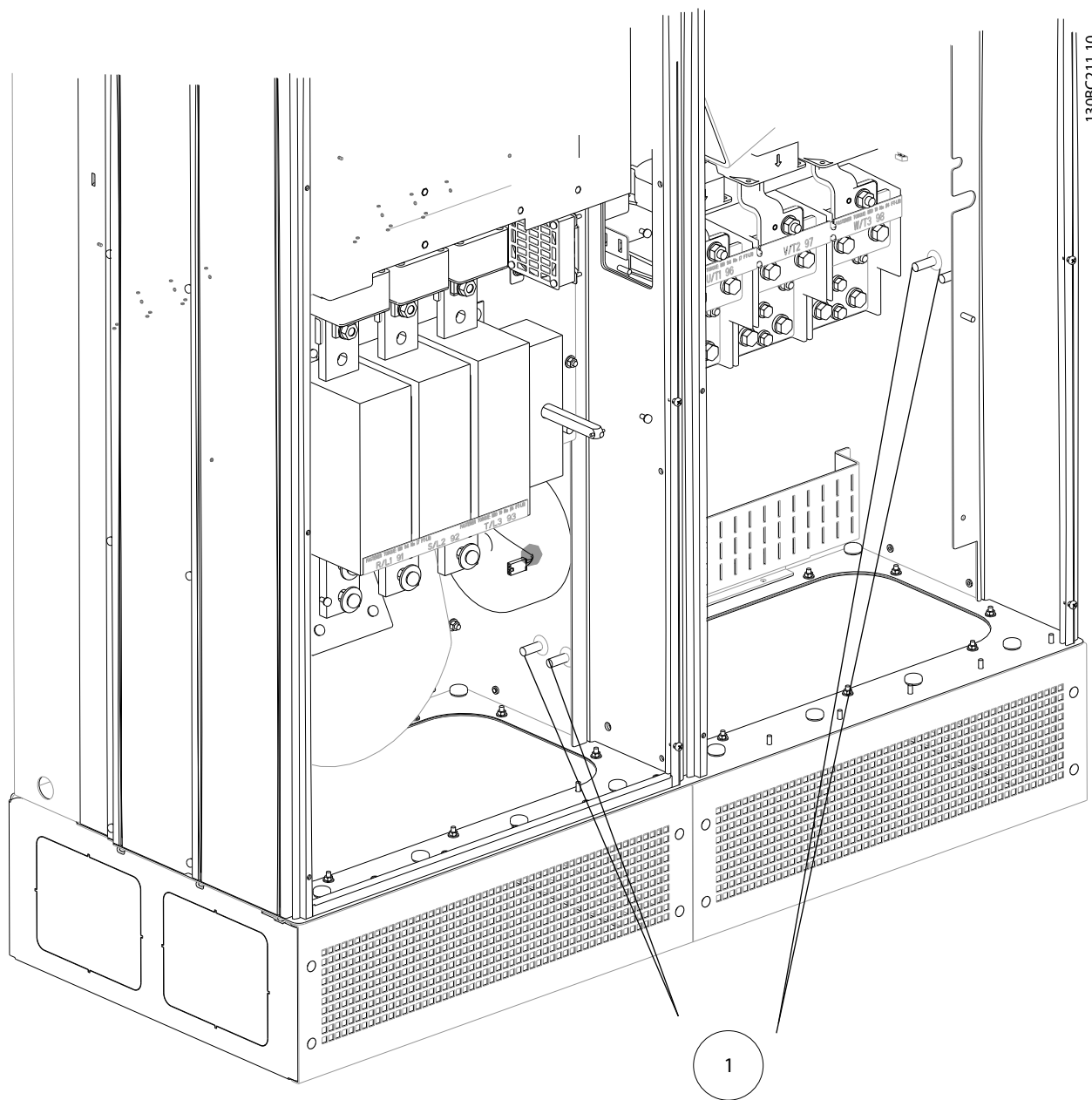


Illustration 4.28 Positie van aardklemmen

1	Aardverbinding
---	----------------

Table 4.18

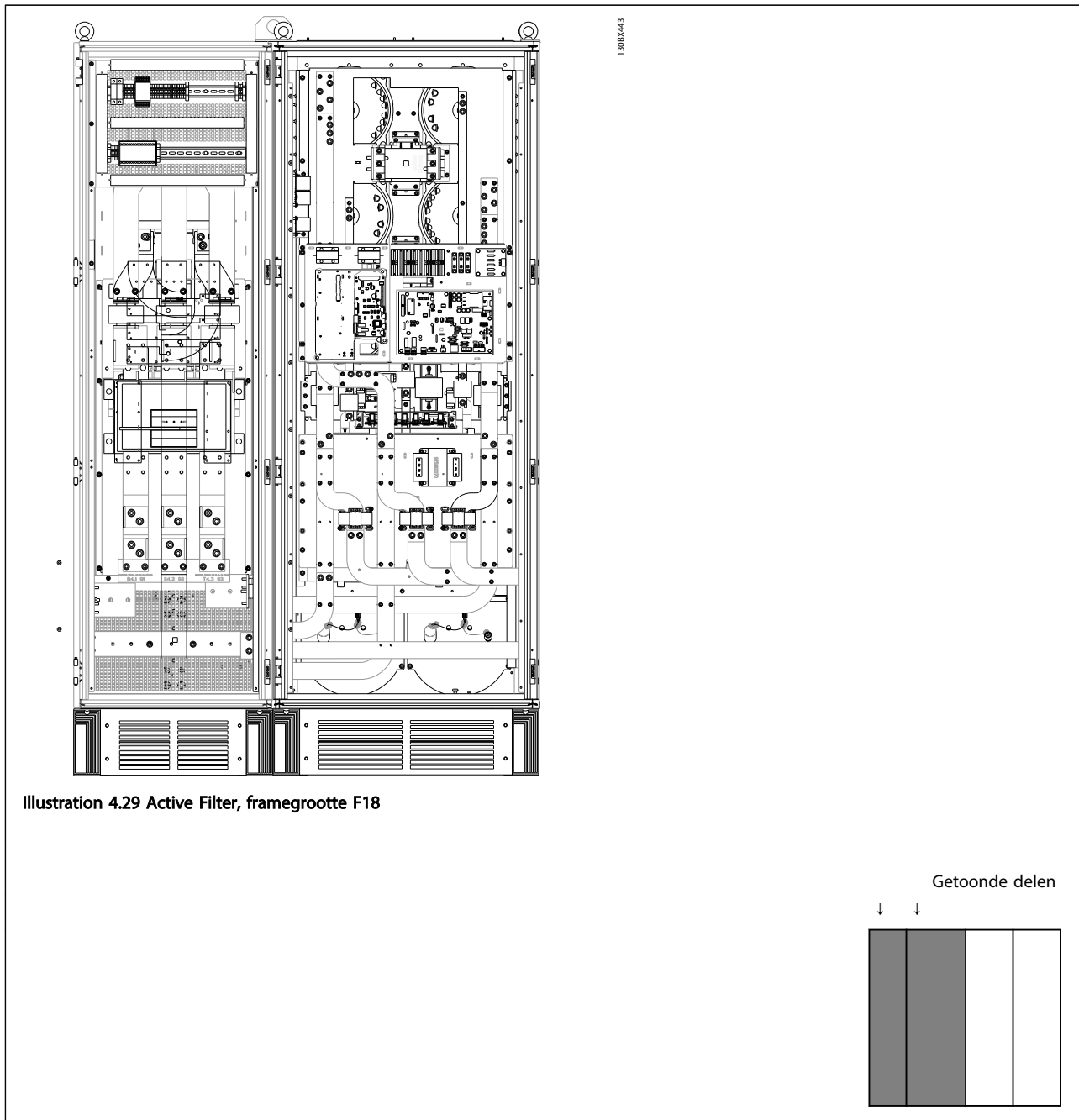


Illustration 4.29 Active Filter, framegrootte F18

Getoonde delen

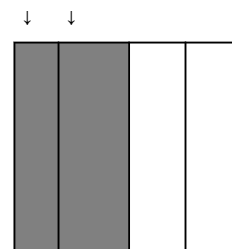


Table 4.19

1)	Lijn
	R S T
	L1 L2 L3
2)	Stroomrails naar gelijkrichterdeel van de omvormer
3)	Zekeringblok

Table 4.20

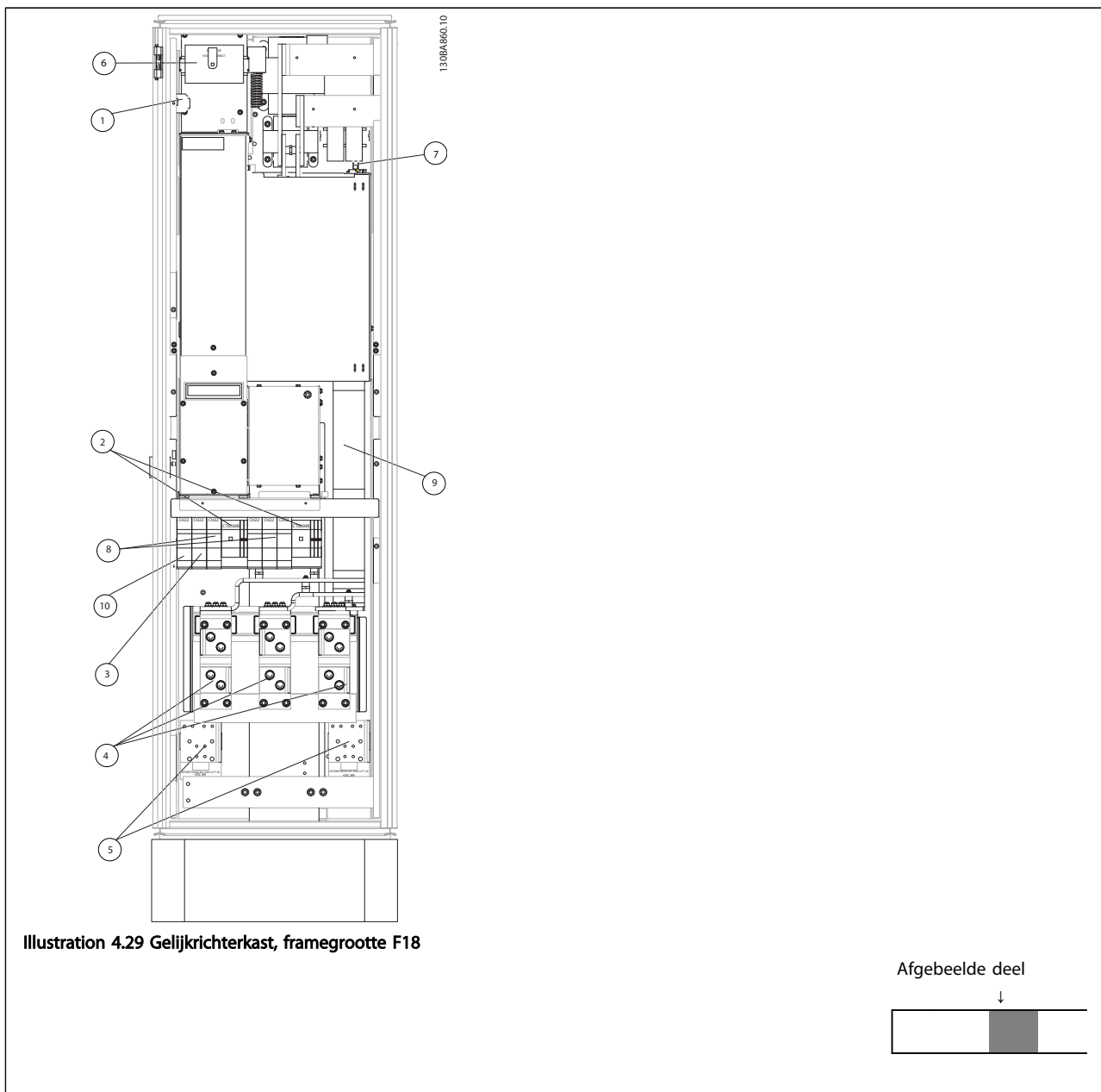


Table 4.21

1)	24 V DC, 5 A	5)	Loadsharing
	T1 aftakkingen uitgang		-DC +DC
	Temperatuurschakelaar		88 89
	106 104 105	6)	Zekeringen stuurtransformator (2 of 4 stuks). Zie 4.6.14 Zekeringen voor onderdeelnummers.
2)	Handmatige motorstarters	7)	SMPS-zekering. Zie 4.6.14 Zekeringen voor onderdeelnummers.
3)	30 A voedingsklemmen met zekering	8)	Zekeringen handmatige motorregelaar (3 of 6 stuks). Zie 4.6.14 Zekeringen voor onderdeelnummers.
4)	Aansluitpunt naar filter	9)	Lijnzekeringen, framegrootte F1 en F2 (3 stuks). Zie 4.6.14 Zekeringen voor onderdeelnummers.
	R S T	10)	30 A afgezekerde voedingszekeringen
	L1 L2 L3		

Table 4.22

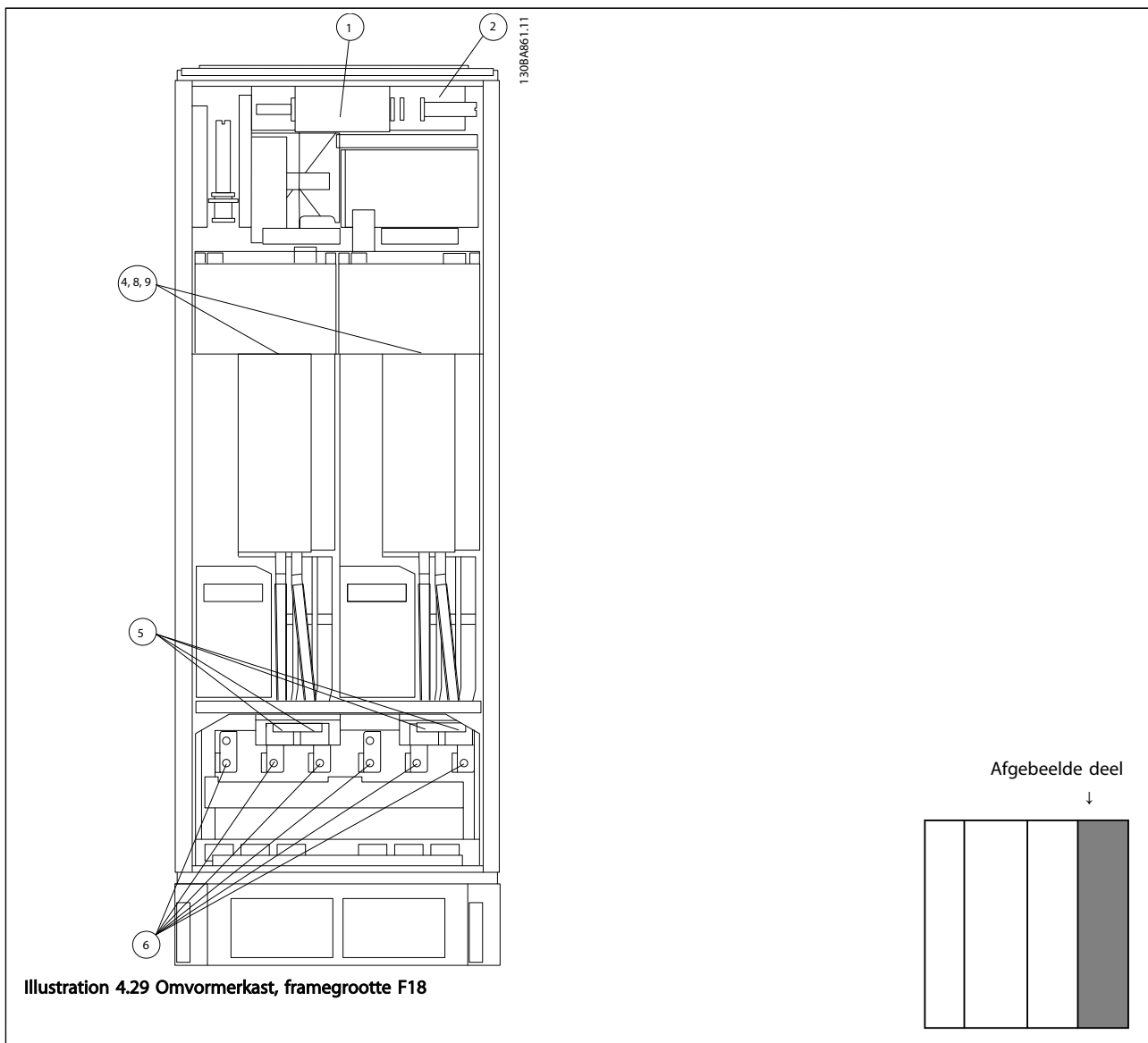


Table 4.23

1)	Externe temperatuurbewaking	6)	Motor
2)	AUX relais		U V W
	01 02 03		96 97 98
	04 05 06		T1 T2 T3
3)	NAMUR	7)	NAMUR-zekering. Zie 4.6.14 Zekeringen voor onderdeelnummers.
4)	AUX ventilator	8)	Ventilatorzekeringen. Zie 4.6.14 Zekeringen voor onderdeelnummers.
	100 101 102 103	9)	SMPS-zekeringen. Zie 4.6.14 Zekeringen voor onderdeelnummers.
	L1 L2 L1 L2		
5)	Rem		
	-R +R		
	81 82		

Table 4.24

4.6.2 Aarding

Om elektromagnetische compatibiliteit (EMC) te realiseren, moeten bij het installeren van een frequentieomvormer de volgende basisprincipes worden gevolgd.

- Veiligheidsaarding: de frequentieomvormer heeft een hoge lekstroom en moet om veiligheidsredenen op de juiste wijze worden geaard. Volg de lokale veiligheidsvoorschriften op.
- Hoogspanningsaarding: houd de verbindingsskabels zo kort mogelijk.

Sluit de verschillende aardingssystemen aan met de laagst mogelijke geleiderweerstand. De laagste geleiderweerstand wordt verkregen door de geleider zo kort mogelijk te houden en een zo groot mogelijk oppervlak te gebruiken. De metalen kasten van de diverse apparaten zijn met de laagst mogelijke impedantie gemonteerd op de achterwand van de kast. Hiermee worden verschillende HF-spanningen op de afzonderlijke systemen vermeden en wordt het risico van interferentie in de verbindingsskabels tussen de apparaten voorkomen. Zo wordt interferentie geminimaliseerd.

Voor een zo laag mogelijke HF-impedantie moeten de bevestigingsbouten van het systeem als HF-aansluitpunt op de achterwand worden gebruikt. Verwijder eventuele isolerende verf of soortgelijk materiaal van de bevestigingspunten.

4.6.3 Extra beveiliging (RCD)

Als extra beveiliging kunnen aardlekschakelaars of meervoudige veiligheidsaarding worden toegepast, op voorwaarde dat de installatie voldoet aan de lokale veiligheidsvoorschriften.

Een aardfout kan in de ontlaadingsstroom een gelijkstroomcomponent veroorzaken.

Bij gebruik van aardlekschakelaars moeten deze voldoen aan de lokale voorschriften. De relais dienen geschikt te zijn om 3-faseapparatuur met een bruggelijkrichter en een korte ontlaadingsstroom bij het inschakelen te beschermen.

Zie ook de sectie *Speciale omstandigheden* in de *VLT® Automation Drive Design Guide*, MG.33.Bx.yy.

4.6.4 RFI-schakelaar:

Netvoeding geïsoleerd van aarde

Als de frequentieomvormer wordt gevoed door een geïsoleerde netbron (IT-net, driehoekschakeling (zwevend of één zijde geaard)) of TT/TN-S met één zijde geaard, wordt aangeraden om de RFI-schakelaar uit te schakelen (Uit)¹ via *14-50 RFI Filter* op de frequentieomvormer en *14-50 RFI Filter* op het filter. Zie IEC 364-3 voor meer

informatie. Als optimale EMC-prestaties nodig zijn, parallelle motoren zijn aangesloten of de motorkabel langer is dan 25 m wordt aangeraden om *14-50 RFI Filter* in te stellen op *Aan*.

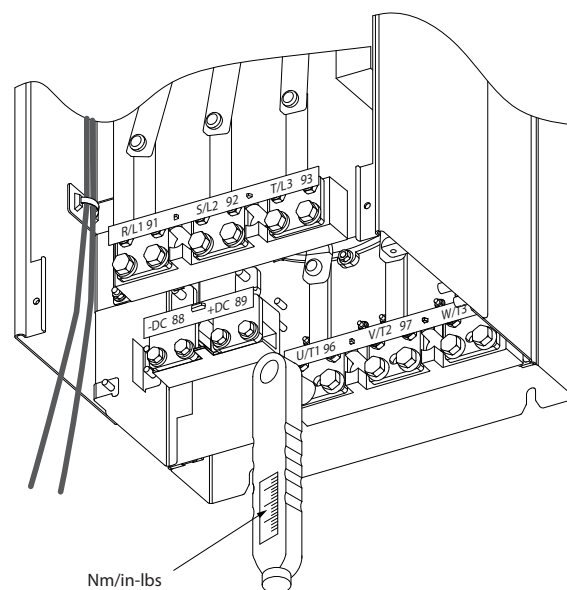
1) Niet beschikbaar voor 525-600/690 V-frequentieomvormers met frame grootte D, E en F.

Bij de instelling *Uit* worden de interne RFI-capaciteiten (filtercondensatoren) tussen het chassis en de tussenkring uitgeschakeld om beschadiging van de tussenkring te voorkomen en de aardcapaciteitsstromen te reduceren (volgens IEC 61800-3).

Zie ook de toepassingsnotitie *VLT on IT mains*, MN.90.CX.02. Het is belangrijk om isolatiebewaking toe te passen die samen met vermogenselektronica kan worden gebruikt (IEC 61557-8).

4.6.5 Aanhaalmoment

Bij het vastdraaien van elektrische aansluitingen is het heel belangrijk om dit te doen met het juiste aanhaalmoment. Een te laag of te hoog aanhaalmoment zal resulteren in een slechte elektrische aansluiting. Gebruik een momentsleutel om te zorgen voor het juiste aanhaalmoment.



176FA247.12

Illustration 4.29 Gebruik altijd een momentsleutel om de bouten vast te draaien.

Framegrootte	Klem	Aanhaalmoment	Boutmaat
D	Net Motor	19-40 Nm	M10
	Loadsharing Rem	8,5-20,5 Nm	M8
E	Net Motor	19-40 Nm	M10
	Loadsharing Rem	8,5-20,5 Nm	M8
F	Net Motor	19-40 Nm	M10
	Loadsharing	19-40 Nm	M10
	Rem Regen	8,5-20,5 Nm	M8

Table 4.25 Aanhaalmoment voor klemmen

4.6.6 Afgeschermdde kabels

NOTE

Danfoss raadt aan om afgeschermdde kabels te gebruiken tussen het LCL-filter en de AFE-eenheid. Tussen de transformator en de ingangszijde van het LCL-filter kunnen niet-afgeschermdde kabels worden gebruikt.

Het is belangrijk dat afgeschermdde en gewapende kabels op de juiste wijze worden aangesloten om te zorgen voor een hoge EMC-immuniteit en lage emissies.

De aansluitingen kunnen worden gemaakt met behulp van kabelpakkingen of -klemmen:

- EMC-kabelpakkingen: standaard verkrijgbare kabelpakkingen kunnen worden gebruikt voor een optimale EMC-aansluiting.
- EMC-kabelklemmen: de frequentieomvormer wordt geleverd inclusief kabelklemmen om een eenvoudige aansluiting mogelijk te maken.

4.6.7 Motorkabel

De motor moet zijn aangesloten op de klemmen U/T1/96, V/T2/97, W/T3/98, die zich uiterst rechts op de eenheid bevinden. Aarde op klem 99. Alle typen driefasige asynchrone standaardmotoren kunnen door een frequentieomvormer worden aangestuurd. De draairichting is rechtsonder op basis van de fabrieksinstelling. Hierbij is de uitgang van de frequentieomvormer als volgt aangesloten:

Klemnummer	Functie
96, 97, 98, 99	Netvoeding U/T1, V/T2, W/T3 Aarde

Table 4.26

- Klem U/T1/96 aangesloten op U-fase
- Klem V/T2/97 aangesloten op V-fase
- Klem W/T3/98 aangesloten op W-fase

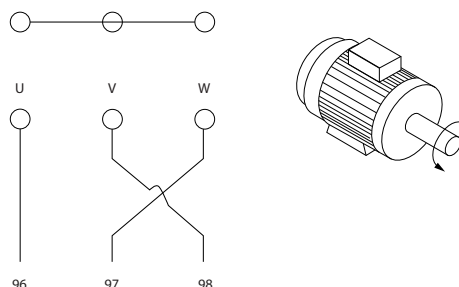
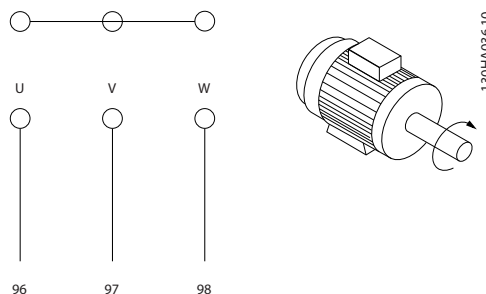


Illustration 4.30

NOTE

De draairichting kan worden gewijzigd door de twee fasen van de motorkabel te verwisselen of door de instelling in *4-10 Motor Speed Direction* te wijzigen.

De draairichting van de motor kan gecontroleerd worden via *1-28 Motor Rotation Check* en het volgen van de stappen die op het display worden weergegeven.

Eisen voor framegrootte F

Gebruik altijd 2, 4, 6 of 8 motorfasekabels (een veelvoud van 2; 1 kabel niet toegestaan) om te zorgen voor een gelijk aantal aangesloten draden op de klemmen van beide omvormermodules. De kabels tussen de klemmen van de omvormermodules en het eerste gemeenschappelijke punt van een fase moeten even lang zijn, met een tolerantie van 10%. De motorklemmen zijn het aanbevolen gemeenschappelijke punt.

Vereisten aansluitdoos voor uitgangen: De lengte (minimaal 2,5 m) en het aantal kabels vanaf elke omvormermodule naar de gemeenschappelijke klem in de aansluitdoos moet gelijk zijn.

NOTE

Als voor een gemodificeerde toepassing een ongelijk aantal draden per fase vereist is, moet u contact opnemen met de fabriek in verband met de vereisten en documentatie. U kunt echter ook gebruikmaken van de optie voor de boven/onderingszijde van de kast; zie instructie 177R0097.

4.6.8 Bekabeling remweerstandOmvormers met in de fabriek geïnstalleerde remchopperoptie

(alleen standaard als de letter B aanwezig is op positie 18 van de typecode).

De aansluitkabel naar de remweerstand moet worden afgeschermd en de max. kabellengte van de frequentieomvormer naar de DC-lamel bedraagt 25 meter.

Klemnummer	Functie
81, 82	Remweerstandklemmen

Table 4.27

De aansluitkabel naar de remweerstand moet zijn afgeschermd. Sluit de afscherming met behulp van kabelklemmen aan op de geleidende achterwand van de frequentieomvormer en op de metalen kast van de remweerstand.

Stem de doorsnede van de remweerstandbekabeling af op het remkoppel. Zie de reinstructies MI.90.Fx.yy en MI.50.Sx.yy voor meer informatie over een veilige installatie.

⚠ WARNING

Houd er rekening mee dat er spanningen tot 790 V DC op de klemmen kunnen komen te staan, afhankelijk van de voedingsspanning.

Eisen voor framegrootte F

De remweerstand(en) moet(en) worden aangesloten op de remklemmen in alle omvormermodules.

4.6.9 Temperatuurschakelaar remweerstand

Framegrootte D/E/F

Aanhaalmoment: 0,5-0,6 Nm

Schroefmaat: M3

Deze ingang kan worden gebruikt om de temperatuur van een extern aangesloten remweerstand te bewaken. Als de verbinding tussen 104 en 106 wordt verwijderd, zal de frequentieomvormer uitschakelen (trip) en waarschuwing/ alarm 27 Rem IGBT genereren.

Er moet een KLIXON-schakelaar (verbreekcontact) worden geïnstalleerd, in serie met de bestaande aansluiting op 106

of 104. Elke aansluiting naar deze klem moet door middel van dubbele isolatie zijn gescheiden van hoogspanning om te blijven voldoen aan PELV.

Verbreekcontact (NC): 104-106 (in de fabriek geïnstalleerde jumper)

Klemnummer	Functie
106, 104, 105	Temperatuurschakelaar remweerstand.

Table 4.28

⚠ CAUTION

Als de temperatuur van de remweerstand te hoog wordt en de thermische schakelaar uitvalt, zal de frequentieomvormer stoppen met remmen. De motor zal gaan vrijlopen.

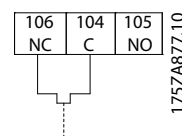


Illustration 4.31

4.6.10 Loadsharing

Klemnummer	Functie
88, 89	Loadsharing

Table 4.29

De aansluitkabel moet worden afgeschermd en de max. kabellengte van de frequentieomvormer naar de DC-lamel bedraagt 25 meter.

Loadsharing maakt de verbinding van DC-tussenkringen van verschillende frequentieomvormers mogelijk.

⚠ WARNING

Houd er rekening mee dat er spanningen tot 1099 V DC op de klemmen kunnen komen te staan.

Voor loadsharing is extra apparatuur nodig en moeten veiligheidsmaatregelen worden getroffen. Zie de instructie MI.50.Nx.yy voor meer informatie over loadsharing.

⚠ WARNING

Houd er rekening mee dat de werkschakelaar de frequentieomvormer niet mag isoleren vanwege de DC-tussenkringaansluiting.

4.6.11 Aansluiting netvoeding

De netvoeding moet zijn aangesloten op de klemmen 91, 92 en 93, die zich uiterst links op de eenheid bevinden. Aarde moet worden verbonden met de klem rechts van klem 93.

Klemnummer	Functie
91, 92, 93	Netvoeding R/L1, S/L2, T/L3
94	Aarde

Table 4.30

NOTE

Controleer het motortypeplaatje om u ervan te verzekeren dat de voedingsspanning van de frequentieomvormer overeenkomt met de voedingsspanning van de installatie.

Zorg ervoor dat de voeding de juiste stroom kan leveren aan de frequentieomvormer.

Als de eenheid niet is uitgerust met ingebouwde zekeringen moet u zorgen dat de relevante zekeringen de juiste stroomwaarde hebben.

4.6.12 Voeding externe ventilator

Framegrootte D, E en F

Er kan gebruik worden gemaakt van een externe voeding in gevallen waarbij de DC-voeding wordt gebruikt voor de frequentieomvormer of wanneer de ventilator onafhankelijk van de voeding moet kunnen werken. De externe voeding wordt aangesloten op de voedingskaart.

Klemnummer	Functie
100, 101	Extra voeding S, T
102, 103	Interne voeding S, T

Table 4.31

De connector op de voedingskaart is bedoeld voor de aansluiting van lijnspanning voor de koelventilatoren. De ventilatoren worden vanaf de fabriek geleverd met een aansluiting voor voeding vanaf een gemeenschappelijke AC-lijn (jumpers tussen 100-102 en 101-103). Als een externe voeding nodig is, moeten de jumpers worden verwijderd en moet de voeding worden aangesloten tussen klem 100 en 101. Als beveiliging moet een zekering van 5 A worden gebruikt. In UL-toepassingen moet een zekering van het type Littelfuse KLK-5 of vergelijkbaar worden gebruikt.

4.6.13 Bekabeling voor voeding en besturing bij gebruik van niet-afgeschermde kabels

⚠ WARNING

Geïnduceerde spanning!

Houd de motorkabels van meerdere frequentieomvormers van elkaar gescheiden. Geïnduceerde spanning van de uitgangskabels van motoren die bij elkaar zijn geplaatst, kunnen de condensatoren van de apparatuur van spanning voorzien, zelfs wanneer de apparatuur is afgeschakeld en vergrendeld (lockout). Wanneer u de uitgangskabels niet van elkaar gescheiden houdt, kan dit leiden tot ernstig of dodelijk letsel.

⚠ CAUTION

Plaats de bekabeling voor het ingangsvermogen, de motor en de besturing in drie afzonderlijke metalen leidingen of kabelgoten om hoogfrequente ruis tegen te gaan.

Wanneer de voedingskabels, motorkabels en stuurkabels niet op deze wijze worden geïsoleerd, kan dit resulteren in lagere prestaties van de regelaar en aanverwante apparatuur.

Omdat er hoogfrequente elektrische pulsen door de voedingskabels lopen, is het belangrijk om de kabels voor het ingangsvermogen en de motor in afzonderlijke leidingen te plaatsen. Wanneer de kabels voor het ingangsvermogen in dezelfde leiding worden geplaatst als de motorkabels kunnen deze pulsen elektrische ruis terugkoppelen naar het elektriciteitsnet van het gebouw. Stuurkabels moeten altijd worden gescheiden van hoogspanningskabels.

Wanneer geen gebruik wordt gemaakt van afgeschermde/gewapende kabels moeten er minstens drie afzonderlijke leidingen op de paneeloptie worden aangesloten (zie onderstaande afbeelding).

- Voedingskabels naar de behuizing
- Voedingskabels van de behuizing naar de motor
- Stuurkabels

4.6.14 Zekeringen

Het gebruik van zekeringen en/of stroomonderbrekers aan de voedingszijde wordt aanbevolen. Dit biedt bescherming wanneer er een component in de frequentieomvormer defect raakt (eerste storing).

NOTE

Dit is verplicht wanneer moet worden voldaan aan IEC 60364 in geval van CE of aan NEC 2009 in geval van UL.



Personeel en eigendommen moeten worden beschermd tegen de gevolgen van defecten aan componenten in de frequentieomvormer.

Aftakcircuitbeveiliging

Om de installatie tegen elektrische gevaren en brand te beveiligen, moeten alle aftakcircuits in een installatie en in schakelaars, machines en dergelijke zijn voorzien van een beveiliging tegen kortsluiting en overstroom overeenkomstig de nationale/internationale voorschriften.

UL-conformiteit

380-480 V, framegrootte D, E en F

Onderstaande zekeringen zijn geschikt voor gebruik in een circuit dat maximaal 100.000 Arms (symmetrisch) en 240 V, 480 V, 500 V of 600 V kan leveren, afhankelijk van de nominale spanning van de frequentieomvormer. Met de

NOTE

Deze aanbevelingen gelden niet voor de aftakcircuitbeveiliging voor UL.

Kortsluitbeveiliging:

Danfoss raadt het gebruik van onderstaande zekeringen/stroomonderbrekers aan om onderhoudspersoneel en eigendommen te beschermen in geval van defecte componenten in de frequentieomvormer.

Geen UL-conformiteit

Gebruik voor toepassingen zonder UL/cUL bij voorkeur de volgende zekeringen om te voldoen aan EN 50178.

P132-P200	380-480 V	type gG
P250-P400	380-480 V	type gR

Table 4.32

juiste zekeringen bedraagt de nominale kortsluitstroom (SCCR – Short Circuit Current Rating) van de frequentieomvormer 100.000 Arms.

Grootte/ Type	Bussmann E1958 JFHR2**	Bussmann E4273 T/JDDZ**	SIBA E180276 JFHR2	Littelfuse E71611 JFHR2**	Ferraz Shawmut E60314 JFHR2**	Bussmann E4274 H/JDDZ**	Bussmann E125085 JFHR2*	Interne optie Bussmann
P132	FWH- 400	JJS- 400	2061032.40	L50S-400	A50-P400	NOS- 400	170M4012	170M4016
P160	FWH- 500	JJS- 500	2061032.50	L50S-500	A50-P500	NOS- 500	170M4014	170M4016
P200	FWH- 600	JJS- 600	2062032.63	L50S-600	A50-P600	NOS- 600	170M4016	170M4016

Table 4.33 Framegrootte E, lijnzekeringen, 380-480 V

Grootte/Type	Bussmann PN*	Klasse	Ferraz Shawmut	SIBA
P250	170M4017	700 A, 700 V	6.9URD31D08A0700	20 610 32.700
P315	170M6013	900 A, 700 V	6.9URD33D08A0900	20 630 32.900
P355	170M6013	900 A, 700 V	6.9URD33D08A0900	20 630 32.900
P400	170M6013	900 A, 700 V	6.9URD33D08A0900	20 630 32.900

Table 4.34 Framegrootte E, lijnzekeringen, 380-480 V

Grootte/Type	Bussmann PN*	Klasse	SIBA	Interne Bussmann-optie
P450	170M7081	1600 A, 700 V	20 695 32.1600	170M7082
P500	170M7081	1600 A, 700 V	20 695 32.1600	170M7082
P560	170M7082	2000 A, 700 V	20 695 32.2000	170M7082
P630	170M7082	2000 A, 700 V	20 695 32.2000	170M7082

Table 4.35 Framegrootte E, lijnzekeringen, 380-480 V

Grootte/Type	Bussmann PN*	Klasse	SIBA
P450	170M8611	1100 A, 1000 V	20 781 32.1000
P500	170M8611	1100 A, 1000 V	20 781 32.1000
P560	170M6467	1400 A, 700 V	20 681 32.1400
P630	170M6467	1400 A, 700 V	20 681 32.1400

Table 4.36 Framegrootte F, zekeringen DC-tussenkring omvormermodule, 380-480 V

* De aangegeven 170M-zekeringen van Bussmann maken gebruik van de visuele indicatie -/80; voor extern gebruik mogen deze zekeringen worden vervangen door vergelijkbare zekeringen met indicatoren van het type -TN/80 Type T, -/110 of TN/110 Type T.

** Elk vermelde type UL-zekering vanaf 500 V met bijbehorend stroomniveau mag worden gebruikt om te voldoen aan de UL-vereisten.

Extra zekeringen

Framegrootte	Bussmann PN*	Klasse
D, E en F	KTK-4	4 A, 600 V

Table 4.37 SMPS-zekering

Grootte/Type	Bussmann PN*	Littelfuse	Klasse
P132-P250, 380-480 V	KTK-4		4 A, 600 V
P315-P630, 380-480 V		KLK-15	15 A, 600 V

Table 4.38 Ventilatorzekeringen

Grootte/Type	Bussmann PN*	Klasse	Alternatieve zekeringen	
P450-P630, 380-480 V	2,5-4,0 A	LPJ-6 SP of SPI	6 A, 600 V	Elke vermelde klasse J met dubbel element, tijdsvertraging, 6 A
P450-P630, 380-480 V	4,0-6,3 A	LPJ-10 SP of SPI	10 A, 600 V	Elke vermelde klasse J met dubbel element, tijdsvertraging, 10 A
P450-P630, 380-480 V	6,3-10 A	LPJ-15 SP of SPI	15 A, 600 V	Elke vermelde klasse J met dubbel element, tijdsvertraging, 15 A
P450-P630, 380-480 V	10-16 A	LPJ-25 SP of SPI	25 A, 600 V	Elke vermelde klasse J met dubbel element, tijdsvertraging, 25 A

Table 4.39 Zekeringen handmatige motorregelaar

Framegrootte	Bussmann PN*	Klasse	Alternatieve zekeringen
F	LPJ-30 SP of SPI	30 A, 600 V	Elke vermelde klasse J met dubbel element, tijdsvertraging, 30 A

Table 4.40 Op 30 A afgezekerde voedingsklemmen

Framegrootte	Bussmann PN*	Klasse	Alternatieve zekeringen
D	LP-CC-8/10	0,8 A, 600 V	Elke vermelde klasse CC, 0,8 A
E	LP-CC-1 1/2	1,5 A, 600 V	Elke vermelde klasse CC, 1,5 A
F	LPJ-6 SP of SPI	6 A, 600 V	Elke vermelde klasse J met dubbel element, tijdsvertraging, 6 A

Table 4.41 Zekering stuurtransformator

Framegrootte	Bussmann PN*	Klasse
F	GMC-800MA	800 mA, 250 V

Table 4.42 NAMUR-zekering

Framegrootte	Bussmann PN*	Klasse	Alternatieve zekeringen
F	LP-CC-6	6 A, 600 V	Elke vermelde klasse CC, 6 A

Table 4.43 Veiligheidsrelaispoelzekering met Pilz-relais

4.6.15 Werkschakelaars – framegrootte D, E en F

Framegrootte	Vermogen & spanning	Type
D	P132-P200, 380-480 V	OT400U12-91
E	P250, 380-480 V	ABB OETL-NF600A
E	P315-P400, 380-480 V	ABB OETL-NF800A
F	P450, 380-480 V	Merlin Gerin NPJF36000S12AAYP
F	P500-P630, 380-480 V	Merlin Gerin NRK36000S20AAYP

Table 4.44

4.6.16 Stroomonderbrekers voor frame F

Framegrootte	Vermogen & spanning	Type
F	P450, 380-480 V	Merlin Gerin NPJF36120U31AABSCYP
F	P500-P630, 380-480 V	Merlin Gerin NRJF36200U31AABSCYP

Table 4.45

4.6.17 Contactgevers netvoeding voor frame F

Framegrootte	Vermogen & spanning	Type
F	P450-P500, 380-480 V	Eaton XTCE650N22A
F	P560-P630, 380-480 V	Eaton XTCEC14P22B

Table 4.46

4.6.18 Motorisolatie

Voor motorkabels \leq de maximale kabellengte zoals aangegeven in de tabellen in 8 *Algemene specificaties* worden de volgende motorisolatiewaarden aangeraden, omdat de piekspanning twee keer zo hoog kan worden als de DC-tussenkringspanning of 2,8 keer zo hoog als de netspanning, vanwege transmissielijneffecten in de motorkabel. Wanneer de motor een lagere isolatiewaarde heeft, wordt aangeraden om gebruik te maken van een dU/dt- of sinusfilter.

Nominale netspanning	Motorisolatie
$U_N \leq 420$ V	Standaard $U_{LL} = 1300$ V
420 V < $U_N \leq 500$ V	Versterkte $U_{LL} = 1600$ V

Table 4.47

4.6.19 Motorlagerstromen

Motoren met een nominaal vermogen vanaf 110 kW die door frequentieomvormers worden bestuurd, moeten bij voorkeur zijn uitgerust met NDE (Non-Drive End) geïsoleerde lagers om circulerende lagerstromen als gevolg van de fysieke maat van de motor te voorkomen. Om de DE (Drive End) lager- en asstromen tot een minimum te beperken, is een juiste aarding van de frequentieomvormer, motor, aangedreven machine en motor voor de aangedreven machine vereist. Hoewel uitval als gevolg van lage lagerstromen weinig voorkomt en van veel verschillende factoren afhankelijk is, worden voor een veilige werking de volgende beperkingsstrategieën aanbevolen.

Standaard beperkingsstrategieën:

1. Gebruik een geïsoleerde lager.
2. Hanteer zeer strikte installatieprocedures.
Zorg ervoor dat de motor en belastingsmotor zijn uitgelijnd.
Volg de EMC-installatierichtlijnen strikt op.
Versterk de PE zodat de hoogfrequentimpedantie in de PE lager is dan in de ingangvoedingskabels.
Zorg voor een goede hoogfrequent aansluiting tussen de motor en de frequentieomvormer, bijvoorbeeld door middel van een afgeschermd kabel met een 360°-aansluiting in de motor en de frequentieomvormer.
Zorg ervoor dat de impedantie van de frequentieomvormer naar de gebouwde lager is dan de aardingsimpedantie van de machine. Het volgende kan lastig zijn voor pompen: maak een directe aardverbinding tussen de motor en belastingsmotor.
3. Breng een geleidend smeermiddel aan.
4. Probeer ervoor te zorgen dat de lijnspanning is gebalanceerd ten opzichte van de aarde. Dit kan lastig zijn bij IT-, TT- en TN-CS-systemen of systemen met één zijde geaard.
5. Gebruik een geïsoleerde lager zoals aanbevolen door de motorfabrikant (opmerking: dergelijke motoren van gerenommeerde fabrikanten zullen hier gewoonlijk standaard mee zijn uitgerust).

Indien gewenst en na overleg met Danfoss:

6. Verlaag de IGBT-schakelfrequentie.
7. Pas de golfvorm van de omvormer aan: 60° AVM vs SFAVM.
8. Installeer een aardingsstelsel voor de as of gebruik een isolatiekoppeling tussen motor en belasting.

9. Gebruik de minimale snelheidsinstelling, indien mogelijk.
10. Gebruik een dU/dt-filter of sinusfilter.

4.6.20 Stuurkabelroute

Bind alle stuurkabels vast aan de speciale stuurkabelroute zoals aangegeven in de afbeelding. Vergeet niet om de afscherming op de juiste wijze aan te sluiten om te zorgen voor optimale elektrische immuniteit.

Aansluiting veldbus

Er moeten aansluitingen worden gemaakt naar alle relevante opties op de stuurkaart. Zie de relevante veldbusinstructies voor meer informatie. De kabel moet in het beschikbare pad in de frequentieomvormer worden geplaatst en samen met de andere stuurkabels worden vastgezet (zie *Illustration 4.32* en *Illustration 4.33*).

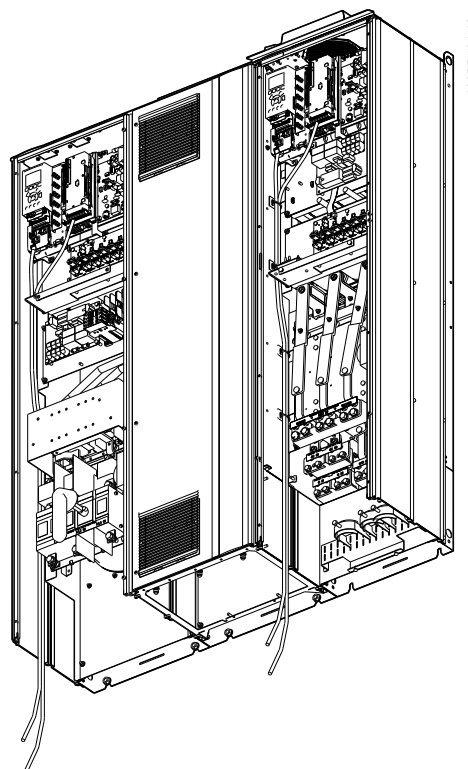


Illustration 4.32 Kabelroute voor stuurkaart, D13

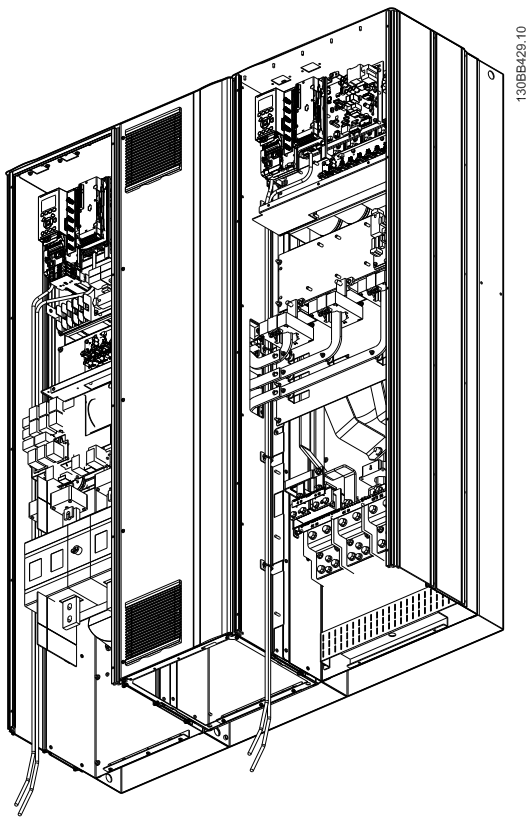


Illustration 4.33 Kabelroute voor stuurkaart, E9

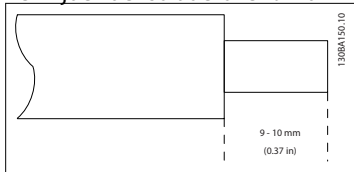
4.6.21 Toegang tot stuurklemmen

Alle klemmen naar de stuurkabels bevinden zich onder het LCP (bij zowel het filter als de omvormer). Ze zijn te bereiken via de deur van de eenheid.

4.6.22 Elektrische installatie, stuurklemmen

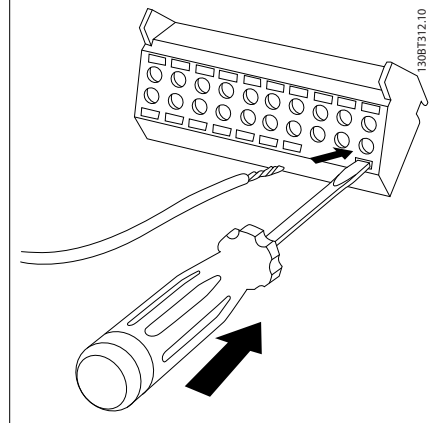
Om de kabel op de klem aan te sluiten:

1. Verwijder de isolatie over 9-10 mm.



2. Steek een schroevendraaier¹⁾ in het vierkante gat.

3. Steek de kabel in het naastgelegen ronde gat.

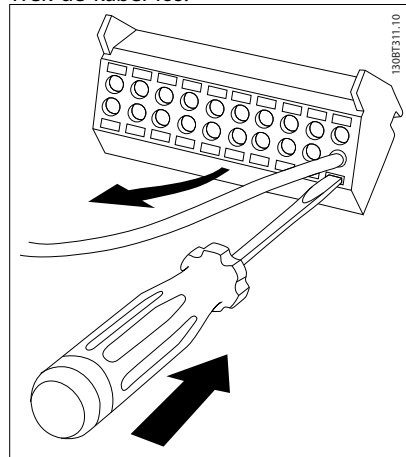


4. Verwijder de schroevendraaier. De kabel is nu gemonteerd in de klem.

Om de kabel van de klem te verwijderen:

1. Steek een schroevendraaier¹⁾ in het vierkante gat.

2. Trek de kabel los.



¹⁾ Max. 0,4 x 2,5 mm

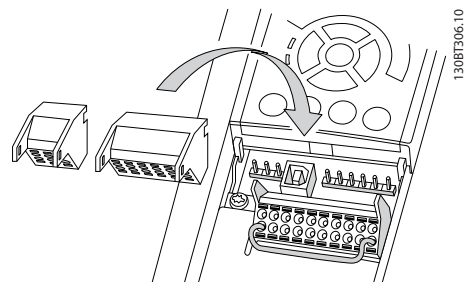


Illustration 4.34

4.7 Aansluitvoorbeelden voor motorbesturing via een externe signaalgever

NOTE

Onderstaande voorbeelden hebben enkel betrekking op de stuurkaart van de frequentieomvormer (rechter LCP), dus *niet* van het filter.

4.7.1 Start/Stop

- Klem 18 = 5-10 Terminal 18 Digital Input [8] Start
- Klem 27 = 5-12 Terminal 27 Digital Input [0] Niet in bedrijf (Standaard Vrijloop geïn.)
- Klem 37 = Veilige stop

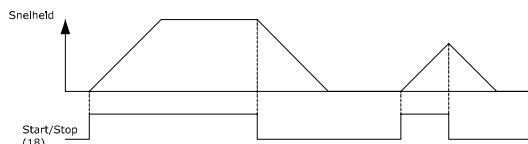
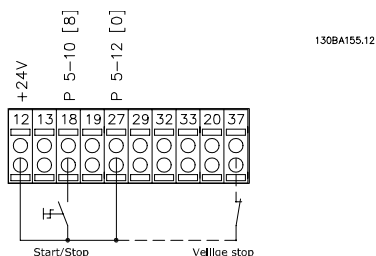
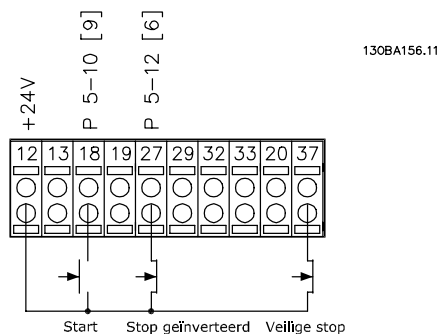


Illustration 4.35

4.7.2 Pulsstart/stop

- Klem 18 = 5-10 Terminal 18 Digital Input [9] Pulsstart
- Klem 27 = 5-12 Terminal 27 Digital Input [6] Stop geïn.
- Klem 37 = Veilige stop



130BA156.11

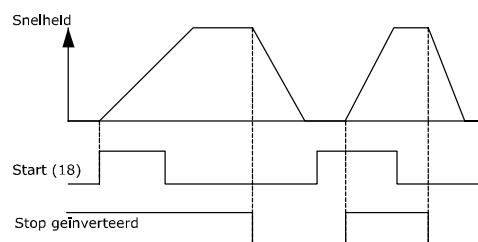
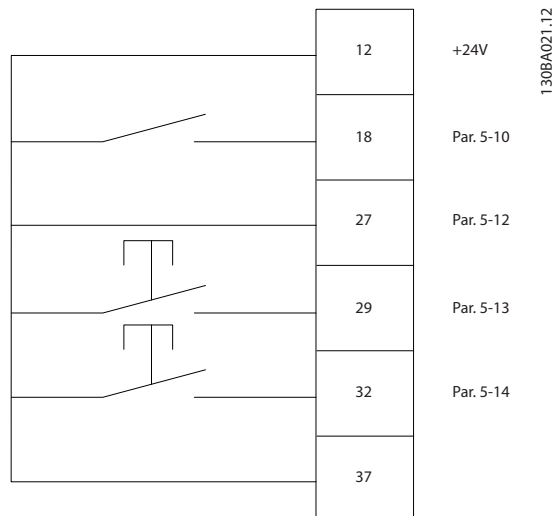


Illustration 4.36

4.7.3 Snelheid omh./omlaag

Klem 29/32 = Snelheid omh./omlaag

- Klem 18 = 5-10 Terminal 18 Digital Input [9] Start (standaard)
- Klem 27 = 5-12 Terminal 27 Digital Input [19] Ref. vasthouden
- Klem 29 = 5-13 Terminal 29 Digital Input [21] Snelh. omh.
- Klem 32 = 5-14 Terminal 32 Digital Input [22] Snelh. omlaag



130BA021.12

Illustration 4.37

4

4.7.4 Potentiometerreferentie

Spanningsreferentie via een potentiometer

Referentiebron 1 = [1] *Analoge ingang 53*
(standaard)

Klem 53, lage spanning = 0 V

Klem 53, hoge spanning = 10 V

Klem 53 lage ref./terugkopp. waarde = 0 tpm

Klem 53, hoge ref./terugkopp. waarde = 1500 tpm

Schakelaar S201 = UIT (U)

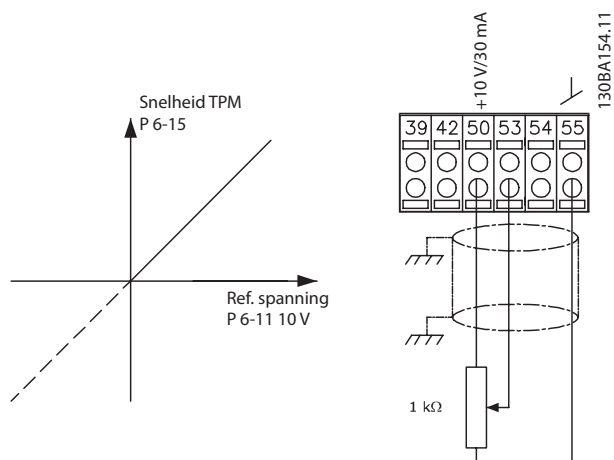


Illustration 4.38

4.8 Elektrische installatie – aanvullend

4.8.1 Elektrische installatie, Stuurkabels

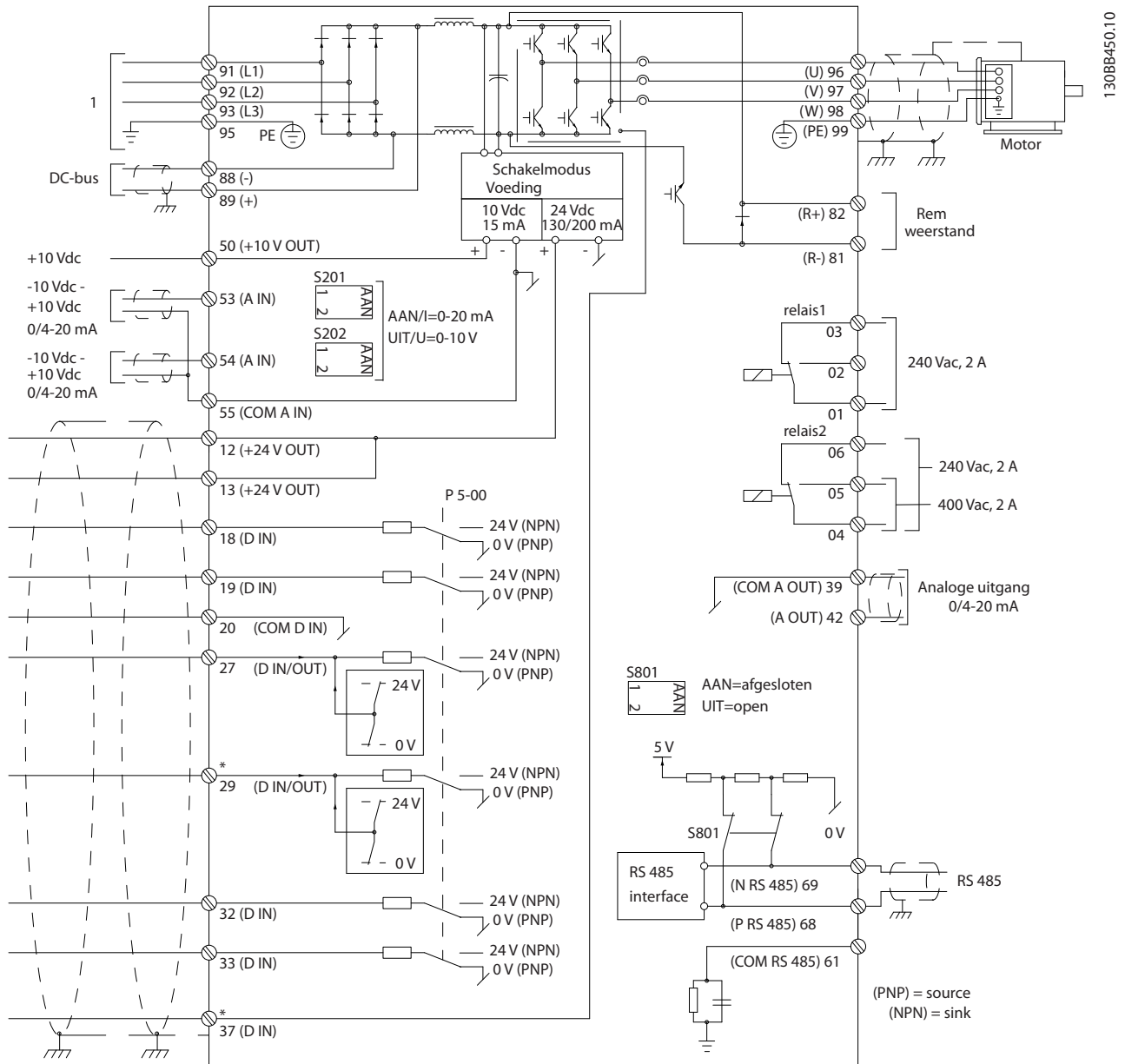


Illustration 4.39 Schema met alle elektrische klemmen zonder opties.

1: Aansluiting naar filter

Klem 37 dient als ingang voor de Veilige stop. Zie de sectie *Installatie Veilige stop* in de relevante Design Guide voor instructies over de installatie van de functie Veilige stop. Zie tevens de sectie *Veilige stop* en *Installatie veilige stop*.

Bij zeer lange stuurkabels en analoge signalen kunnen, in uitzonderlijke gevallen en afhankelijk van de installatie, aardlussen van 50/60 Hz voorkomen als gevolg van ruis via de netvoedingskabels.

In dat geval kan het nodig zijn om de afscherming te doorbreken of een condensator van 100 nF te plaatsen tussen de afscherming en het chassis.

De digitale en analoge in- en uitgangen moeten afzonderlijk worden aangesloten op de stuurkaarten van de eenheid (zowel filter als omvormer, klem 20, 55, 39) om te voorkomen dat aardstromen van deze groepen andere groepen beïnvloeden. Het inschakelen van de digitale ingang kan bijvoorbeeld het analoge ingangssignaal verstoren.

4

Ingangspolariteit van stuurklemmen

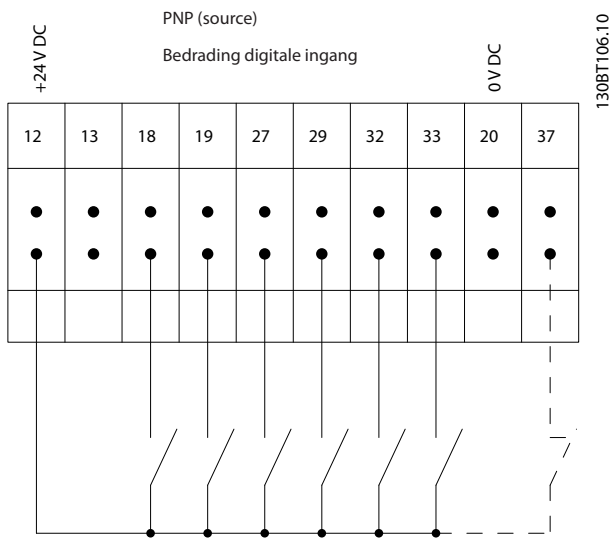


Illustration 4.40

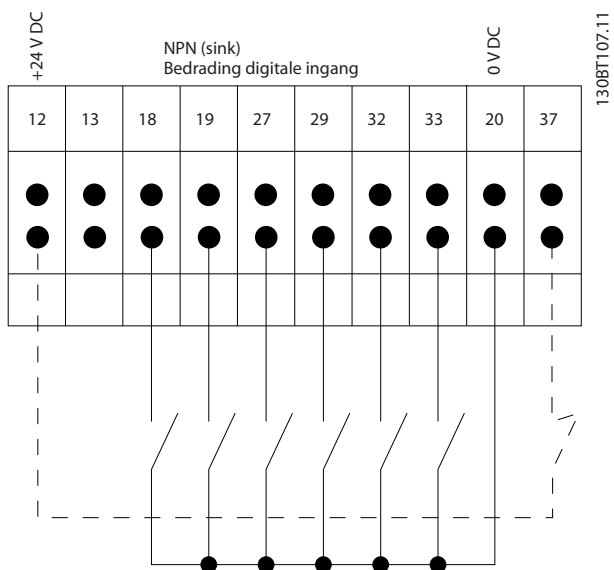


Illustration 4.41

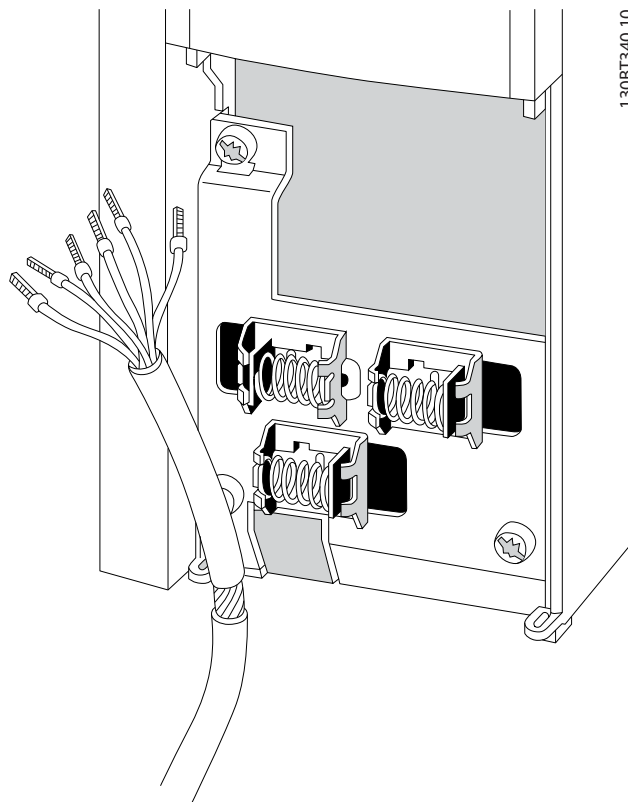


Illustration 4.42

Sluit de draden aan zoals aangegeven in de Bedieningshandleiding voor de frequentieomvormer. Vergeet niet om de afscherming op de juiste wijze aan te sluiten om te zorgen voor optimale elektrische immuniteit.

NOTE

Gebruik afgeschermd/gewapende kabels om te voldoen aan de EMC-emissienormen. Zie 4.6.13 *Bekabeling voor voeding en besturing bij gebruik van niet-afgeschermd kabels* wanneer u een niet-afgeschermd kabel gebruikt. Bij gebruik van niet-afgeschermd stuurkabels raden we aan om gebruik te maken van kabels met ferrietkernen om de EMC-prestaties te verbeteren.

4.8.2 Schakelaar S201, S202 en S801

De schakelaars S201 (A53) en S202 (A54) worden gebruikt om een stroom- (0-20 mA) of spanningsconfiguratie (-10 tot 10 V) van respectievelijk analoge ingangsklem 53 en 54 te selecteren.

Schakelaar S801 (BUS TER.) kan worden gebruikt om de RS 485-poort (klem 68 en 69) af te sluiten.

Zie *Illustration 4.39*

Standaardinstelling:

S201 (A53) = uit (spanningsingang)

S202 (A54) = uit (spanningsingang)

S801 (busafsluiting) = uit

NOTE

Zorg er bij het wijzigen van de functie van S201, S202 of S801 voor dat u hierbij niet te veel kracht gebruikt. Het wordt aanbevolen om de LCP-bevestiging (frame) te verwijderen wanneer u de schakelaars wilt bedienen. Bedien de schakelaars niet terwijl er spanning staat op de frequentieomvormer.

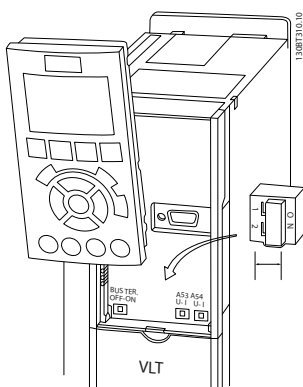


Illustration 4.43

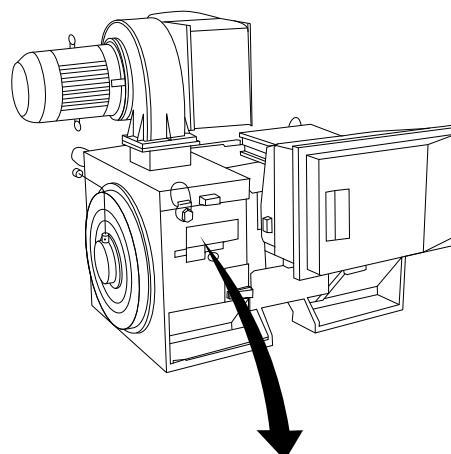
4.9 Uiteindelijke setup en test

Volg onderstaande stappen om de setup te testen en te controleren of de frequentieomvormer operationeel is.

Stap 1. Kijk waar het motortypeplaatje zich bevindt.

NOTE

De motor kan op twee manieren zijn aangesloten, nl. ster (Y) of driehoek (Δ). Deze informatie vindt u in de gegevens op het typeplaatje van de motor.



130BA767.10

THREE PHASE INDUCTION MOTOR					
MOD MCV 315E	Nr.	135189 12 04		IL/IN 6.5	
kW 400	PRIMARY			SF 1.15	
HP 536	V 690	A 410.6	CONN Y	COS f 0.85	40
mm 1481	V	A	CONN	AMB 40	°C
Hz 50	V	A	CONN	ALT 1000	m
DESIGNN	SECONDARY			RISE 80 °C	
DUTY S1	V	A	CONN	ENCLOSURE IP23	
INSUL I	EFFICIENCY %	95.8%	100%	95.8%	75%
					WEIGHT 1.83 ton
⚠ CAUTION					

Illustration 4.44

Stap 2. Voer de gegevens van het motortypeplaatje in op deze parameterlijst.

Om toegang te krijgen tot deze lijst drukt u eerst op de toets [Quick Menu] en selecteert u vervolgens Q2 *Snelle setup*.

1.	1-20 Motor Power [kW] 1-21 Motor Power [HP]
2.	1-22 Motor Voltage
3.	1-23 Motor Frequency
4.	1-24 Motor Current
5.	1-25 Motor Nominal Speed

Table 4.48

Stap 3. Activeer de Automatische aanpassing motorgegevens (AMA)

Het uitvoeren van een AMA zorgt voor optimale prestaties. De AMA meet de waarden van het schema dat hoort bij het type motor.

1. Sluit klem 37 aan op de klem 12 (als klem 37 beschikbaar is).
2. Sluit klem 27 aan op klem 12 of stel 5-12 Terminal 27 Digital Input in op Niet in bedrijf (5-12 Terminal 27 Digital Input [0]).
3. Activeer de AMA via 1-29 Automatic Motor Adaptation (AMA).

4. Selecteer een volledige of een beperkte AMA. Als er een sinusfilter is gemonteerd, dient u enkel een beperkte AMA uit te voeren of het sinusfilter tijdelijk te verwijderen voordat u de AMA-procedure uitvoert.
5. Druk op de [OK]-toets. Op het display verschijnt 'Druk op [Hand on] om te starten'.
6. Druk op de [Hand on]-toets. Een balkje geeft de voortgang van de AMA aan.

AMA onderbreken tijdens de procedure

1. Druk op de [Off]-toets – de frequentieomvormer komt in de alarmmodus terecht en op het display wordt aangegeven dat de AMA is beëindigd door de gebruiker.

AMA voltooid

1. Het display toont de melding 'Druk op [OK] om AMA te voltooiën'.
2. Druk op de [OK]-toets om de AMA-procedure te verlaten.

AMA mislukt

1. De frequentieomvormer komt terecht in de alarmmodus. In het hoofdstuk *Waarschuwingen en alarmen* wordt een beschrijving van het alarm gegeven.
2. 'Rapportwaarde' in de [Alarm log] toont de laatste meting die door de AMA is uitgevoerd voordat de frequentieomvormer in de alarmmodus terecht kwam. Aan de hand van dit nummer en de beschrijving van het alarm kunt u het probleem oplossen. Vergeet niet om dit nummer en de alarmbeschrijving te vermelden als u contact opneemt met Danfoss voor assistentie.

NOTE

Het mislukken van de AMA wordt vaak veroorzaakt doordat de gegevens van het motortypeplaatje niet goed worden overgenomen of omdat er een te groot verschil bestaat tussen het motorvermogen en het vermogen van de frequentieomvormer.

Stap 4. Stel de snelheidsbegrenzing en de aan/uitlooptijd in.

3-02 *Minimum Reference*

3-03 *Maximum Reference*

Stel de gewenste begrenzings voor de snelheid en de aan- en uitlooptijd in.

4-11 *Motor Speed Low Limit [RPM]* of 4-12 *Motor Speed Low Limit [Hz]*

4-13 *Motor Speed High Limit [RPM]* of 4-14 *Motor Speed High Limit [Hz]*

3-41 *Ramp 1 Ramp up Time*

3-42 *Ramp 1 Ramp Down Time*

4.10 Extra aansluitingen

4.10.1 Mechanische rembesturing

Bij hijs-/dalingtoepassingen moet een elektromechanische rem kunnen worden bestuurd.

- De rem wordt bediend met behulp van een relaisuitgang of een digitale uitgang (klem 27 en 29).
- De uitgang moet gesloten blijven (spanningsvrij) gedurende de periode dat de frequentieomvormer de motor niet kan 'ondersteunen', bijvoorbeeld wanneer de belasting te groot is.
- Selecteer *Mech. rembest.* [32] in parametergroep 5-4* voor toepassingen met een elektromechanische rem.
- De rem wordt vrijgegeven als de motorstroom hoger is dan de ingestelde waarde in 2-20 *Release Brake Current*.
- De rem wordt ingeschakeld wanneer de uitgangsfrequentie lager is dan de ingestelde waarde in 2-21 *Activate Brake Speed [RPM]* of 2-22 *Activate Brake Speed [Hz]*, en alleen als de frequentieomvormer een stopcommando uitvoert.

Als de frequentieomvormer zich in de alarmmodus of een overspanningssituatie bevindt, wordt de mechanische rem onmiddellijk ingeschakeld.

4.10.2 Parallele aansluiting van motoren

De frequentieomvormer kan een aantal parallel aangesloten motoren besturen. Het totale stroomverbruik van de motoren mag niet groter zijn dan de nominale uitgangsstroom $I_{M,N}$ van de frequentieomvormer.

NOTE

Een installatie waarbij kabels worden aangesloten op een gezamenlijke verbinding zoals aangegeven in *Illustration 4.45* wordt alleen aanbevolen bij korte kabels.

NOTE

Als motoren parallel zijn aangesloten, kan *1-29 Automatic Motor Adaptation (AMA)* niet worden gebruikt.

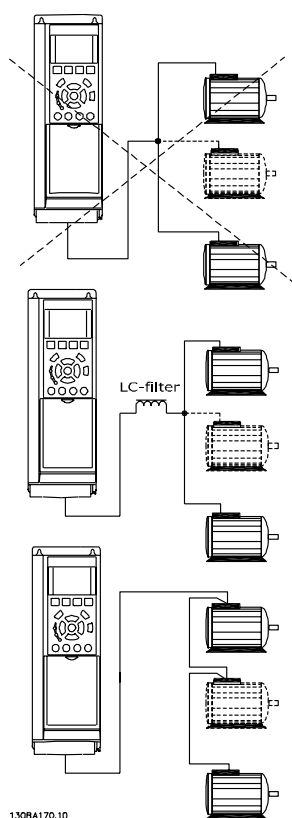
NOTE

In systemen met parallel aangesloten motoren kan het thermo-elektronische relais (ETR) van de frequentieomvormer niet worden gebruikt als motorbeveiliging voor de afzonderlijke motoren. Daarom zijn er extra motorbeveiligingen nodig, zoals thermistoren in iedere motor of aparte thermische relais (stroomonderbrekers zijn niet geschikt als beveiliging).

komt omdat de relatief hoge ohmse weerstand in de stator van kleine motoren een hogere spanning vereist bij de start en bij lage toerentallen.

4.10.3 Thermische motorbeveiliging

Het thermisch relais in de frequentieomvormer is UL-goedgekeurd voor enkelvoudige motorbeveiliging wanneer parameter *1-90 Motor Thermal Protection* is ingesteld op *ETR-uitsch.* en *1-24 Motor Current* is ingesteld op de nominale motorstroom (zie motortypeplaatje). Thermische motorbeveiliging kan ook worden gerealiseerd met behulp van de PTC-thermistoroepiekaart, MCB 112. Deze kaart is ATEX-gecertificeerd voor het beveiligen van motoren in explosieve omgevingen, Zone 1/21 en Zone 2/22. Wanneer *1-90 Motor Thermal Protection* is ingesteld op *ATEX ETR [20]* en tevens gebruik wordt gemaakt van MCB 112 is het mogelijk om een Ex-e-motor te gebruiken in explosiegevaarlijke omgevingen. Raadpleeg de programmeerhandleiding voor meer informatie over het instellen van de frequentieomvormer voor een veilige werking van Ex-e-motoren.



1308A170.10

Illustration 4.45 Installaties met kabels die zijn aangesloten op een gezamenlijke verbinding

Als de motorvermogens sterk verschillen, kunnen er bij de start en bij lage toerentallen problemen optreden. Dit

5 Bediening van de Low Harmonic Drive

5.1.1 Bedieningswijzen

De Low Harmonic Drive kan op twee manieren worden bediend:

1. Grafisch lokaal bedieningspaneel (GLCP)
2. RS-485 seriële communicatie of USB, beide voor pc-aansluiting

5

5.1.2 Bediening van het grafische LCP (GLCP)

De Low Harmonic Drive is uitgerust met twee LCP's: één voor de frequentieomvormer (rechts) en één voor het actieve-filterdeel (links). Het LCP voor het filter werkt op dezelfde manier als dat voor de frequentieomvormer. Elk LCP bestuurt de eenheid waaraan het is gekoppeld en er is geen communicatie tussen de twee LCP's onderling.

NOTE

Het actieve filter moet in de automodus staan, d.w.z. dat de [Auto on]-toets op het filter-LCP moet zijn ingedrukt.

Onderstaande instructies gelden voor het GLCP (LCP 102).

De functies van het GLCP zijn verdeeld in vier groepen:

1. Grafisch display met statusregels.
2. Menutoetsen en indicatielampjes (leds) – modus selecteren, parameters wijzigen en schakelen tussen displayfuncties.
3. Navigatietoetsen en indicatielampjes (leds).
4. Bedieningstoetsen en indicatielampjes (leds)

Grafisch display:

Het LCD-display is voorzien van achtergrondverlichting en maximaal 6 alfanumerieke regels. Alle gegevens worden weergegeven op het LCP, dat in de [Status]-modus maximaal vijf bedrijfsvariabelen kan weergeven.

Illustration 5.1 toont een voorbeeld van het LCP van de frequentieomvormer. Het filter-LCP ziet er exact hetzelfde uit maar toont informatie die betrekking heeft op de werking van het filter.

Displayregels:

- a. **Statusregel:** statusmeldingen met pictogrammen en afbeeldingen.
- b. **Regel 1-2:** regels met bedieningsinformatie over gegevens die door de gebruiker zijn gedefinieerd of geselecteerd. Er kan maximaal één nieuwe regel worden toegevoegd via de [Status]-toets.
- c. **Statusregel:** statusmelding met tekst.

Het display bestaat uit 3 delen:

Bovenste gedeelte (a)

toont de status in de statusmodus of maximaal 2 variabelen in een andere modus en in geval van een alarm/waarschuwing.

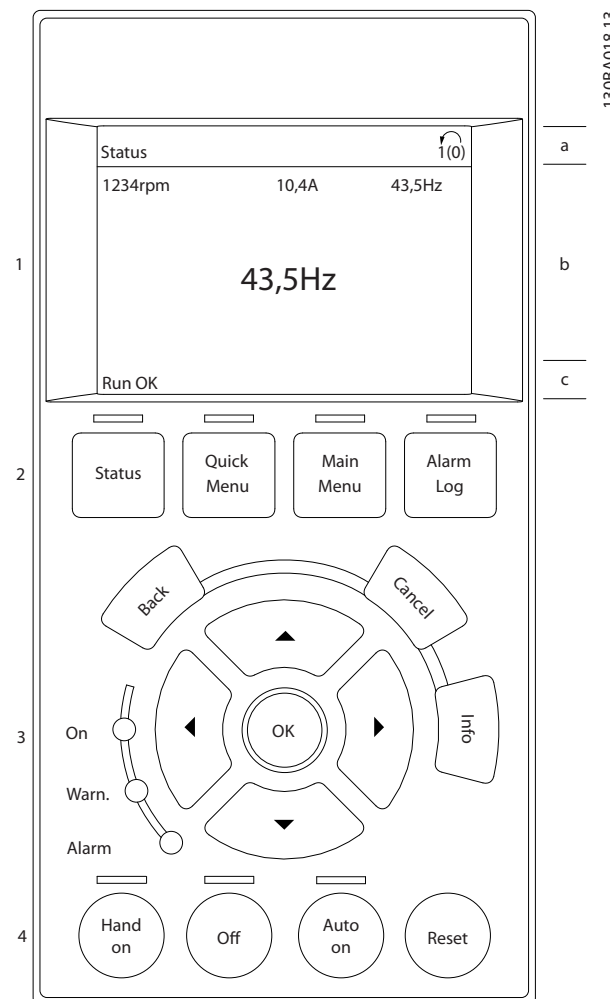


Illustration 5.1 LCP

Het nummer van de actieve setup (geselecteerd als *Actieve setup* in 0-10 Active Set-up) wordt weergegeven. Bij het programmeren van een andere setup dan de actieve setup zal het nummer van de setup die wordt geprogrammeerd aan de rechterkant tussen haakjes worden weergegeven.

Middelste gedeelte (b)

toont maximaal 5 variabelen met bijbehorende eenheid, ongeacht de status. In geval van een alarm/waarschuwing wordt de waarschuwing weergegeven in plaats van de variabelen.

Schakelen tussen de drie verschillende statusuitlezingen is mogelijk door op de [Status]-toets te drukken. In elk statusscherm worden de bedrijfsvariabelen met een andere opmaak weergegeven – zie hierna.

Aan elk van de bedrijfsvariabelen kunnen diverse metingen worden gekoppeld. De te tonen waarden/metingen kunnen worden gedefinieerd via parameter 0-20, 0-21, 0-22, 0-23 en 0-24.

Elke uitleesparameter voor een waarde/meting die is geselecteerd in parameter 0-20 tot 0-24 wordt gekenmerkt door een eigen schaal en een aantal cijfers achter een eventueel decimaalteken. Bij grotere numerieke waarden worden minder cijfers weergegeven achter het decimaalteken.

Voorbeeld: Uitlezing stroom
5,25 A; 15,2 A 105 A.

Statusdisplay I

Deze uitleesstatus is standaard actief na een start of initialisatie.

Druk op [Info] voor informatie over de waarde/meting die is gekoppeld aan de weergegeven bedrijfsvariabelen (1.1, 1.2, 1.3, 2 en 3).

Zie de bedrijfsvariabelen die worden weergegeven in *Illustration 5.2*. 1.1, 1.2 en 1.3 staan klein weergegeven. 2 en 3 zijn groter weergegeven.

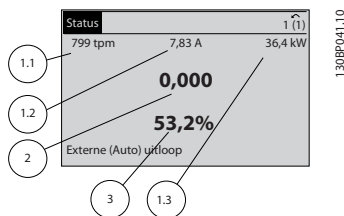


Illustration 5.2 Statusdisplay I – bedrijfsvariabelen

Statusdisplay II

Zie de bedrijfsvariabelen (1.1, 1.2, 1.3 en 2) die worden weergegeven in *Illustration 5.3*.

In het voorbeeld zijn *Snelheid*, *Motorstroom*, *Motorvermogen* en *Frequentie* als variabelen geselecteerd in de eerste en tweede regel.

1.1, 1.2 en 1.3 zijn klein weergegeven. 2 is groot weergegeven.

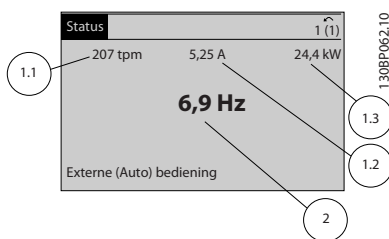


Illustration 5.3 Statusdisplay II – bedrijfsvariabelen

Statusdisplay III

In deze uitleesstatus worden de gebeurtenis en de actie van de Smart Logic Control weergegeven. Zie de sectie *Smart Logic Control* voor meer informatie.

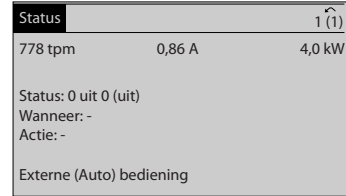


Illustration 5.4 Statusdisplay III – bedrijfsvariabelen

NOTE

Statusdisplay III is niet beschikbaar op het filter-LCP.

Onderste gedeelte (c)

toont altijd de status van de frequentieomvormer in de statusmodus.

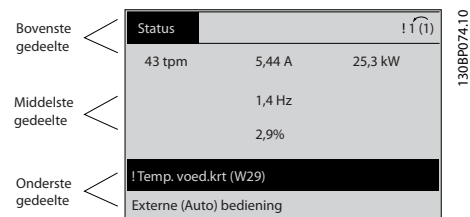


Illustration 5.5

Aanpassing contrast display

Druk op [Status] en [▲] om het display donkerder te maken.

Druk op [Status] en [▼] om het display helderder te maken.

Indicatielampjes (leds):

Als bepaalde drempelwaarden worden overschreden, gaan de alarm- en/of waarschuwingsleds branden. Er verschijnen tevens een status- en een alarmtekst op het bedieningspaneel.

De On-led gaat branden wanneer de frequentieomvormer spanning van het net, een DC-aansluitklem of een externe 24 V-voeding krijgt. Tegelijkertijd is de achtergrondverlichting aan.

- Groene led/On: geeft aan dat de besturingssectie werkt.
- Gele led/Warn.: geeft een waarschuwing aan.
- Knipperende rode led/Alarm: geeft een alarm aan.

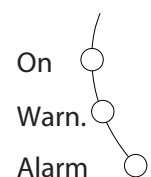


Illustration 5.6

Toetsen op het GLCP

Menutoetsen

De menutoetsen zijn ingedeeld op functie. De toetsen onder het display en de indicatielampjes dienen voor het instellen van de parameters en het selecteren van de displayweergave tijdens normaal bedrijf.



Illustration 5.7

5

[Status]

geeft de status weer van de frequentieomvormer (en/of de motor) dan wel het filter. Op het omvormer-LCP zijn via de [Status]-toets 3 verschillende uitlezingen te selecteren: 5-regelige uitlezing, 4-regelige uitlezing of Smart Logic Control.

Smart Logic Control is niet beschikbaar voor het filter.

[Status] dient om de displaymodus te selecteren of om naar de displaymodus terug te schakelen vanuit de modi Snelmenu, Hoofdmenu of Alarm. De toets [Status] dient tevens om te schakelen tussen de enkele en dubbele uitleesmodi.

[Quick Menu]

maakt een snelle setup van de frequentieomvormer of het filter mogelijk. Hiermee kunnen de meestgebruikte functies worden geprogrammeerd.

Via [Quick Menu] hebt u toegang tot de volgende onderdelen:

- Q1: Persoonlijk menu
- Q2: Snelle setup
- Q5: Gemaakte wijz.
- Q6: Logdata

Omdat het actieve filter een integraal onderdeel is van de Low Harmonic Drive hoeft er maar weinig te worden geprogrammeerd. Het filter-LCP wordt hoofdzakelijk gebruikt om informatie weer te geven over de werking van het filter, zoals totale harmonische vervorming (THD) van spanning of stroom, gecorrigeerde stroom, geïnjecteerde stroom of $\cos \phi$ en de werkelijke arbeidsfactor.

De parameters van het Snelmenu zijn direct toegankelijk, tenzij er via parameter 0-60, 0-61, 0-65 of 0-66 een wachtwoord is ingesteld.

Het is mogelijk om direct te schakelen tussen Snelmenu en Hoofdmenu.

[Main Menu]

dient om alle parameters te programmeren.

De parameters van het hoofdmenu zijn direct toegankelijk, tenzij via er parameter 0-60, 0-61, 0-65 of 0-66 een wachtwoord is ingesteld.

Het is mogelijk om direct te schakelen tussen Hoofdmenu en Snelmenu.

De parametersnelkoppeling kan worden uitgevoerd door de [Main Menu]-toets gedurende 3 seconden in te drukken. De parametersnelkoppeling geeft directe toegang tot elke mogelijke parameter.

[Alarm log]

toont een overzicht van de laatste vijf alarmmeldingen (genummerd A1-A5). U kunt aanvullende gegevens over een alarm krijgen door via de pijltjestoetsen naar het alarmnummer te gaan en op [OK] te drukken. Er wordt informatie weergegeven over de toestand van uw frequentieomvormer of filter net voordat de alarmmodus werd ingeschakeld.

[Back]

brengt u een stap of laag terug in de navigatiestructuur.



Illustration 5.8

[Cancel]

annuleert uw laatste wijziging of commando, zolang het display niet is gewijzigd.



Illustration 5.9

[Info]

geeft informatie over een commando, parameter of functie in elk mogelijk scherm. Met [Info] kunt u zo nodig uitgebreide informatie weergeven.

Verlaat de infomodus door op [Info], [Back] of [Cancel] te drukken.



Illustration 5.10

Navigatietoetsen

Gebruik de vier pijltjestoetsen om te bewegen tussen de verschillende opties in [Quick Menu], [Main Menu] en [Alarm log]. Gebruik de toetsen om de cursor te verplaatsen.

[OK]

dient om een parameter te selecteren die wordt gemarkeerd door de cursor en om de wijziging van een parameter te bevestigen.

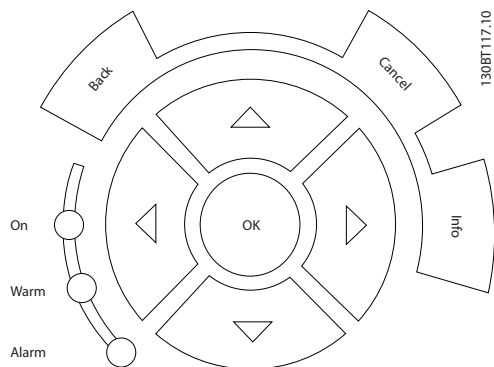


Illustration 5.11

Bedieningstoetsen

voor lokale bediening bevinden zich onder aan het bedieningspaneel.

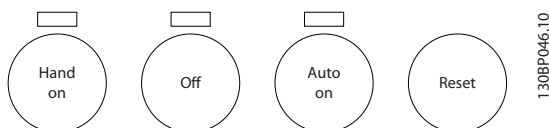


Illustration 5.12

[Hand on]

maakt het mogelijk om de frequentieomvormer via het GLCP te besturen. Via [Hand on] wordt ook de motor gestart, waarna het mogelijk is om de referentie voor de motorsnelheid via de pijltjestoetsen in te stellen. De toets kan worden ingesteld op *Ingesch.* [1] of *Uitgesch.* [0] via 0-40 [Hand on] Key on LCP.

De volgende stuursignalen zullen actief blijven wanneer [Hand on] wordt geactiveerd:

- [Hand on] - [Off] - [Auto on]
- Reset
- Vrijloop geïnverteerd (motor loopt vrij tot stop)
- Omkeren
- Setupselectie lsb – Setupselectie msb
- Stopcommando via seriële communicatie
- Snelle stop
- DC-rem

NOTE

Externe stopsignalen die via stuursignalen of een seriële bus worden geactiveerd, zullen een 'start'-commando via het LCP onderdrukken.

[Off]

stopt de aangesloten motor (indien ingedrukt op het frequentieomvormer-LCP) of het filter (indien ingedrukt op het filter-LCP). De toets kan worden ingesteld op *Ingesch.* [1] of *Uitgesch.* [0] via 0-41 [Off] Key on LCP. Als er geen externe stopfunctie is geselecteerd en de toets [Off] inactief is, kan de motor worden gestopt door de netvoeding af te schakelen.

[Auto on]

maakt het mogelijk om de frequentieomvormer te besturen via stuurklemmen en/of seriële communicatie. Als een startsignaal naar de stuurklemmen en/of de bus wordt gestuurd, start de frequentieomvormer. De toets kan worden ingesteld op *Ingesch.* [1] of *Uitgesch.* [0] via 0-42 [Auto on] Key on LCP.

NOTE

[Auto on] moet worden ingedrukt op het filter-LCP.

NOTE

Een actief HAND-OFF-AUTO-sigitaal via de digitale ingangen heeft een hogere prioriteit dan de bedieningstoetsen [Hand on] en [Auto on].

[Reset]

dient om de frequentieomvormer of het filter na een alarm (trip) te resetten. De toets kan worden ingesteld op *Ingesch.* [1] of *Uitgesch.* [0] via 0-43 [Reset] Key on LCP.

De parametersnelkoppeling

kan worden uitgevoerd door de [Main Menu]-toets gedurende 3 seconden in te drukken. De parametersnelkoppeling geeft directe toegang tot elke mogelijke parameter.

5.1.3 Gegevens wijzigen

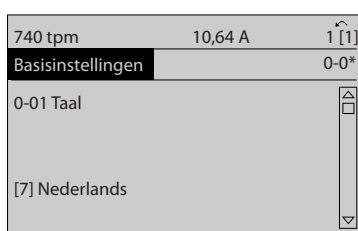
1. Druk op [Quick Menu] of [Main Menu].
2. Gebruik [▲] en [▼] om naar de te wijzigen parametergroep te gaan.
3. Druk op [OK].
4. Gebruik [▲] en [▼] om naar de te wijzigen parameter te gaan.
5. Druk op [OK].
6. Gebruik [▲] en [▼] om de juiste parameterinstelling te selecteren. Met behulp van [◀] en [▶] kunt u ook naar een cijfer binnen een getal gaan. De plaats van de cursor geeft aan welk cijfer is geselecteerd voor wijziging. Met de toets [▲] verhoogt u de waarde en met de toets [▼] verlaagt u de waarde.

- Druk op de toets [Cancel] om de wijziging ongedaan te maken of druk op de toets [OK] om de wijziging te bevestigen en de nieuwe instelling op te slaan.

5.1.4 Een tekstwaarde wijzigen

Als de geselecteerde parameter een tekstwaarde heeft, is de tekstwaarde te wijzigen via de navigatietoetsen omhoog/omlaag.

De toets omhoog verhoogt de waarde en de toets omlaag verlaagt de waarde. Plaats de cursor op de waarde die u wilt opslaan en druk op [OK].

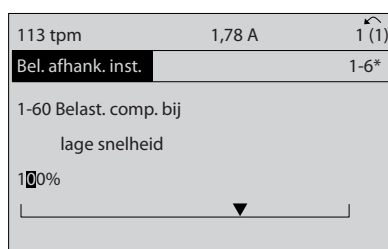


130BP068:10

Illustration 5.13 Displayvoorbeeld

5.1.5 Een groep numerieke gegevenswaarden wijzigen

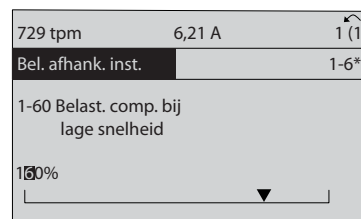
Als de gekozen parameter een numerieke gegevenswaarde vertegenwoordigt, kunt u de gekozen gegevenswaarde wijzigen met behulp van de navigatietoetsen [◀] [▶] en [▲] [▼]. Gebruik de navigatietoetsen [◀] en [▶] om de cursor horizontaal te verplaatsen.



130BP069:10

Illustration 5.14 Displayvoorbeeld

Gebruik de navigatietoetsen omhoog/omlaag om de gegevenswaarde te wijzigen. De toets omhoog verhoogt de waarde en de toets omlaag verlaagt de waarde. Plaats de cursor op de waarde die u wilt opslaan en druk op [OK].



130BP070:10

Illustration 5.15 Displayvoorbeeld

5.1.6 Gegevenswaarde wijzigen, stapsgewijs

Bepaalde parameters zijn stapsgewijs of oneindig variabel te wijzigen. Dit geldt voor 1-20 Motor Power [kW], 1-22 Motor Voltage en 1-23 Motor Frequency. Dit betekent dat de parameters niet alleen als een groep van numerieke gegevenswaarden maar ook als oneindig variabele numerieke gegevenswaarden kunnen worden ingesteld.

5.1.7 Geïndexeerde parameters uitlezen en programmeren

Parameters worden geïndexeerd wanneer ze in een roterende stapel worden geplaatst. 15-30 Alarm Log: Error Code tot 15-32 Alarm Log: Time bevatten een foutlog die kan worden uitgelezen. Selecteer een parameter, druk op [OK] en gebruik de navigatietoetsen omhoog/omlaag om door de geïndexeerde waarden te schuiven.

Gebruik 3-10 Preset Reference als een ander voorbeeld: Selecteer de parameter, druk op [OK] en gebruik de navigatietoetsen omhoog/omlaag om door de geïndexeerde waarden te schuiven. Wijzig de waarde van de parameter door de geïndexeerde waarde te selecteren en op de toets [OK] te drukken. Wijzig de waarde via de toetsen omhoog/omlaag. Druk op [OK] om de nieuwe instelling op te slaan. Druk op [Cancel] om te annuleren. Druk op [Back] om de parameter te verlaten.

5.1.8 Parameterinstellingen snel overzetten via GLCP

Wanneer de setup van een frequentieomvormer voltooid is, kunt u de parameterinstellingen het beste in het GLCP of met behulp van de MCT 10 setupsoftware op een pc opslaan (back-up).

⚠ WARNING

Stop de motor vóór u een van deze handelingen uitvoert.

Gegevensopslag in het LCP:

1. Ga naar *0-50 LCP Copy*.
2. Druk op de [OK]-toets.
3. Selecteer 'Alles naar LCP'.
4. Druk op de [OK]-toets.

Alle parameterinstellingen worden nu opgeslagen in het GLCP, wat wordt aangegeven via de voortgangsbalk. Druk op [OK] als 100% is bereikt.

U kunt het GLCP nu aansluiten op een andere frequentieomvormer en de parameterinstellingen naar die frequentieomvormer kopiëren.

Gegevensoverdracht van LCP naar frequentieomvormer:

1. Ga naar *0-50 LCP Copy*.
2. Druk op de [OK]-toets.
3. Selecteer 'Alles vanaf LCP'.
4. Druk op de [OK]-toets.

De parameterinstellingen die in het GLCP zijn opgeslagen, worden nu gekopieerd naar de frequentieomvormer, wat wordt aangegeven via de voortgangsbalk. Druk op [OK] als 100% is bereikt.

5.1.9 Initialisatie tot Standaardinstellingen

De frequentieomvormer kan op twee verschillende manieren worden geïnitieerd, waarbij de standaardinstellingen worden hersteld: Aanbevolen initialisatie en handmatige initialisatie.

Houd er rekening mee dat deze verschillende resultaten opleveren, zoals hieronder beschreven.

Aanbevolen initialisatie (via *14-22 Operation Mode*)

1. Selecteer *14-22 Operation Mode*
2. Druk op [OK].
3. Selecteer *Initialisatie* (voor NLCP: selecteer '2').
4. Druk op [OK].
5. Schakel de spanning naar de eenheid af en wacht tot het display uit gaat.
6. Sluit de voeding weer aan, waarna de frequentieomvormer is gereset.

NOTE

Het kan enkele seconden duren voordat de eenheid voor de eerste keer opstart.

7. Druk op [Reset].

14-22 Operation Mode initialiseert alles, behalve:

14-50 RFI Filter
8-30 Protocol
8-31 Address
8-32 Baud Rate
8-35 Minimum Response Delay
8-36 Max Response Delay
8-37 Maximum Inter-Char Delay
15-00 Operating Hours tot *15-05 Over Volt's*
15-20 Historic Log: Event tot *15-22 Historic Log: Time*
15-30 Alarm Log: Error Code tot *15-32 Alarm Log: Time*

NOTE

De parameters die in *0-25 My Personal Menu* zijn opgeslagen, blijven gehandhaafd bij het herstellen van de fabrieksinstellingen.

Handmatige initialisatie**NOTE**

Bij het uitvoeren van een handmatige initialisatie worden ook de instellingen voor seriële communicatie, RFI-filter en foutlog gereset.

Wist de ingestelde parameters in *0-25 My Personal Menu*.

1. Schakel de netvoeding af en wacht totdat het display is uitgeschakeld.
- 2a. Druk tegelijkertijd op [Status] – [Main Menu] – [OK] terwijl het grafische LCP (GLCP) wordt ingeschakeld.
- 2b. Druk op [Menu] terwijl het numerieke display (LCP 101) wordt ingeschakeld.
3. Laat de toetsen los na 5 seconden.
4. De frequentieomvormer is nu ingesteld volgens de standaardinstellingen.

Met deze parameter wordt alles geïnitieerd behalve:

15-00 Operating Hours
15-03 Power Up's
15-04 Over Temp's
15-05 Over Volt's

5.1.10 RS-485-busaansluiting

Zowel het filterdeel als het frequentieomvormerdeel kunnen samen met andere belastingen worden aangesloten op een regelaar (of master) via de standaard RS-485-interface. Klem 68 wordt aangesloten op het P-sigitaal (TX+, RX+), terwijl klem 69 wordt aangesloten op het N-sigitaal (TX-, RX-).

Maak voor de Low Harmonic Drive altijd gebruik van parallelle aansluitingen om ervoor te zorgen dat zowel het filterdeel als het omvormerdeel is aangesloten.

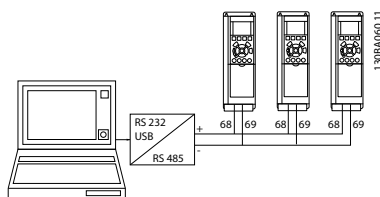


Illustration 5.16 Aansluitvoorbeeld.

Om mogelijke vereffeningstromen in de afscherming te vermijden, moet de kabelafscherming worden geaard via klem 61, die via een RC-koppeling met het frame is verbonden.

5

Busafsluiting

De RS-485-bus moet aan beide uiteinden worden afgesloten met een weerstandsnetwerk. Als de omvormer het eerste of laatste toestel in de RS-485-lus is, moet schakelaar S801 op de stuurkaart in de aan-positie (ON) worden gezet.

Zie de sectie *Schakelaar S201, S202 en S801* voor meer informatie.

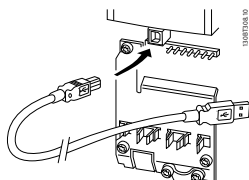
5.1.11 Een pc aansluiten op de frequentieomvormer

Installeer de MCT 10 setupsoftware om de frequentieomvormer (en het filterdeel) vanaf een pc te besturen of te programmeren.

De pc wordt aangesloten via een standaard (host/apparaat) USB-kabel of via de RS-485-interface, zoals weergegeven in de *VLT® HVAC Drive Design Guide*, in de sectie *Installeren van diverse aansluitingen* in het hoofdstuk *Installeren*.

NOTE

De USB-aansluiting is galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV) en andere hoogspanningsklemmen. De USB-aansluiting is verbonden met de aardverbinding van de frequentieomvormer. Sluit alleen geïsoleerde laptops aan op de USB-connector van de frequentieomvormer.

Illustration 5.17 Zie 4.8.1 *Elektrische installatie, Stuurkabels* voor informatie over het aansluiten van de stuurkabels.

5.1.12 Hulpprogramma voor de pc

MCT 10 setupsoftware voor de pc

De Low Harmonic Drive is uitgerust met twee seriële-communicatiepoorten. Danfoss levert een hulpprogramma voor de pc voor communicatie tussen pc en frequentieomvormer, de MCT 10 setupsoftware. Zie 1.1.2 *Beschikbare publicaties voor de VLT AutomationDrive* voor uitgebreide informatie over dit hulpmiddel.

MCT 10 setupsoftware

MCT 10 is een eenvoudig te gebruiken interactief programma voor het instellen van parameters in onze frequentieomvormers. De software is te downloaden via de Danfoss-website <http://www.Danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/SoftwareDownload/DDPC+Software+Program.htm>.

De MCT 10 setupsoftware is nuttig voor:

- het offline plannen van een communicatienetwerk; MCT 10 is voorzien van een volledige database van frequentieomvormers;
- het online in bedrijf stellen van frequentieomvormers;
- het opslaan van de instellingen voor alle frequentieomvormers;
- het vervangen van een frequentieomvormer in een netwerk;
- eenvoudige en nauwkeurige documentatie van de instellingen van de frequentieomvormer na de inbedrijfstelling;
- het uitbreiden van een bestaand netwerk;
- frequentieomvormers die in de toekomst worden ontwikkeld, worden ondersteund.

De MCT 10 setupsoftware ondersteunt Profibus DP-V1 via een Master klasse 2-aansluiting. Hiermee kunnen parameters in een frequentieomvormer online worden gelezen en geschreven via het Profibus-netwerk. Hierdoor is geen extra communicatienetwerk meer nodig.

Instellingen van de frequentieomvormer opslaan:

1. Sluit de pc via een USB-poort aan op de eenheid.

NOTE

Sluit alleen een van het net geïsoleerde pc aan op de USB-poort. Anders kan de apparatuur beschadigd raken.

2. Open de MCT 10 setupsoftware.
3. Selecteer *Read from drive*.
4. Selecteer *Save as*.

Alle parameters zijn nu opgeslagen in de pc.

Instellingen van de frequentieomvormer inlezen:

1. Sluit de pc via een USB-poort aan op de frequentieomvormer.
2. Open de MCT 10 setupsoftware.
3. Selecteer *Open* – de opgeslagen bestanden worden getoond.
4. Open het relevante bestand.
5. Selecteer *Write to drive*.

Alle parameterinstellingen zijn nu overgezet naar de frequentieomvormer.

Voor de MCT 10 setupsoftware is een aparte handleiding verkrijgbaar: *MG.10.Rx.yy*.

Modules voor MCT 10 setupsoftware

De volgende modules zijn in het softwarepakket opgenomen:


	<p>MCT 10 setupsoftware Parameters instellen Kopiëren van en naar frequentieomvormers Vastleggen en afdrucken van parameterinstellingen, inclusief schema's</p> <p>Uitgebr. gebruikersinterface Schema voor preventief onderhoud Klokinstellingen Programmering van tijdgebonden acties Instellen Smart Logic Controller</p>
---	---

Table 5.1

Bestelnummer:

Gebruik bestelnummer 130B1000 wanneer u de cd met de MCT 10 setupsoftware wilt bestellen.

MCT 10 is ook te downloaden via de Danfoss-website: WWW.DANFOSS.COM, *Business Area: Motion Controls*.

6 De Low Harmonic Drive programmeren

6.1 De frequentieomvormer programmeren

6.1.1 Parameters Snelle setup

6

0-01 Language		
Option:	Function:	
		Bepaalt welke taal wordt gebruikt op het display. De frequentieomvormer kan worden geleverd met 4 verschillende taalpakketten. Engels en Duits zijn opgenomen in alle pakketten. Engels kan niet worden gewist of gewijzigd.
[0] *	English	Opgenomen in taalpakket 1-4
[1]	Deutsch	Opgenomen in taalpakket 1-4
[2]	Francais	Opgenomen in taalpakket 1
[3]	Dansk	Opgenomen in taalpakket 1
[4]	Spanish	Opgenomen in taalpakket 1
[5]	Italiano	Opgenomen in taalpakket 1
	Svenska	Opgenomen in taalpakket 1
[7]	Nederlands	Opgenomen in taalpakket 1
[10]	Chinese	Opgenomen in taalpakket 2
	Suomi	Opgenomen in taalpakket 1
[22]	English US	Opgenomen in taalpakket 4
	Greek	Opgenomen in taalpakket 4
	Bras.port	Opgenomen in taalpakket 4
	Slovenian	Opgenomen in taalpakket 3
	Korean	Opgenomen in taalpakket 2
	Japanese	Opgenomen in taalpakket 2
	Turkish	Opgenomen in taalpakket 4
	Trad.Chinese	Opgenomen in taalpakket 2
	Bulgarian	Opgenomen in taalpakket 3
	Srpski	Opgenomen in taalpakket 3
	Romanian	Opgenomen in taalpakket 3
	Magyar	Opgenomen in taalpakket 3
	Czech	Opgenomen in taalpakket 3
	Polski	Opgenomen in taalpakket 4
	Russian	Opgenomen in taalpakket 3

0-01 Language		
Option:	Function:	
	Thai	Opgenomen in taalpakket 2
	Bahasa Indonesia	Opgenomen in taalpakket 2
[52]	Hrvatski	

1-20 Motor Power [kW]		
Range:	Function:	
Application dependent*	[Application dependant]	

1-22 Motor Voltage		
Range:	Function:	
Size related*	[10. - 1000. V]	Stel de nominale motorspanning in overeenkomstig de gegevens van het motortypeplaatje. De standaardwaarde komt overeen met het nominale vermogen van de eenheid. Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

1-23 Motor Frequency		
Range:	Function:	
Application dependent*	[20 - 1000 Hz]	Min. - Max. motorfrequentie: 20-1000 Hz. Stel de motorfrequentie in overeenkomstig de gegevens van het motortypeplaatje. Als er een andere waarde dan 50 Hz of 60 Hz is ingesteld, is het noodzakelijk om de belastingonafhankelijke instellingen in <i>1-50 Motor Magnetisation at Zero Speed</i> tot <i>1-53 Model Shift Frequency</i> te wijzigen. Voor 87 Hz-bedrijf met 230/400 V-motoren stelt u de gegevens van het motortypeplaatje in voor 230 V/50 Hz. Stel <i>4-13 Motor Speed High Limit [RPM]</i> en <i>3-03 Maximum Reference</i> in voor de 87 Hz-toepassing.

1-24 Motor Current		
Range:	Function:	
Size related*	[0.10 - 10000.00 A]	Stel de nominale motorstroom in overeenkomstig de gegevens van het motortypeplaatje. Deze gegevens worden gebruikt voor de berekening van koppel, thermische motorbeveiliging en dergelijke.

NOTE

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

1-25 Motor Nominal Speed		
Range:	Function:	
Size related*	[100 - 60000 RPM]	Voer de nominale motorsnelheid in overeenkomstig de gegevens van het motortypeplaatje. Deze gegevens worden gebruikt voor de berekening van motorcompensaties.

NOTE

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

5-12 Klem 27 digitale ingang

Option:	Function:																																																																				
	Selecteer een functie uit de beschikbare lijst voor de digitale ingang.																																																																				
	<table border="1"> <tbody> <tr><td>Niet in bedrijf</td><td>[0]</td></tr> <tr><td>Reset</td><td>[1]</td></tr> <tr><td>Vrijloop geïnv.</td><td>[2]</td></tr> <tr><td>Vrijloop & reset inv</td><td>[3]</td></tr> <tr><td>Snelle stop geïnv.</td><td>[4]</td></tr> <tr><td>DC-rem geïnv.</td><td>[5]</td></tr> <tr><td>Stop geïnverteerd</td><td>[6]</td></tr> <tr><td>Start</td><td>[8]</td></tr> <tr><td>Pulsstart</td><td>[9]</td></tr> <tr><td>Omkeren</td><td>[10]</td></tr> <tr><td>Start omgekeerd</td><td>[11]</td></tr> <tr><td>Start vooruit insch.</td><td>[12]</td></tr> <tr><td>Start omgek. insch.</td><td>[13]</td></tr> <tr><td>Jog</td><td>[14]</td></tr> <tr><td>Ingest. ref. bit 0</td><td>[16]</td></tr> <tr><td>Ingest. ref. bit 1</td><td>[17]</td></tr> <tr><td>Ingest. ref. bit 2</td><td>[18]</td></tr> <tr><td>Ref. vasthouden</td><td>[19]</td></tr> <tr><td>Uitgang vasth.</td><td>[20]</td></tr> <tr><td>Snelh. omh.</td><td>[21]</td></tr> <tr><td>Snelh. omlaag</td><td>[22]</td></tr> <tr><td>Setupselectie bit 0</td><td>[23]</td></tr> <tr><td>Setupselectie bit 1</td><td>[24]</td></tr> <tr><td>Versnell.</td><td>[28]</td></tr> <tr><td>Vertragen</td><td>[29]</td></tr> <tr><td>Pulsingang</td><td>[32]</td></tr> <tr><td>Ramp bit 0</td><td>[34]</td></tr> <tr><td>Ramp bit 1</td><td>[35]</td></tr> <tr><td>Netstoring geïnv.</td><td>[36]</td></tr> <tr><td>DigiPot verhogen</td><td>[55]</td></tr> <tr><td>DigiPot verlagen</td><td>[56]</td></tr> <tr><td>DigiPot wissen</td><td>[57]</td></tr> <tr><td>Reset Teller A</td><td>[62]</td></tr> <tr><td>Reset Teller B</td><td>[65]</td></tr> </tbody> </table>	Niet in bedrijf	[0]	Reset	[1]	Vrijloop geïnv.	[2]	Vrijloop & reset inv	[3]	Snelle stop geïnv.	[4]	DC-rem geïnv.	[5]	Stop geïnverteerd	[6]	Start	[8]	Pulsstart	[9]	Omkeren	[10]	Start omgekeerd	[11]	Start vooruit insch.	[12]	Start omgek. insch.	[13]	Jog	[14]	Ingest. ref. bit 0	[16]	Ingest. ref. bit 1	[17]	Ingest. ref. bit 2	[18]	Ref. vasthouden	[19]	Uitgang vasth.	[20]	Snelh. omh.	[21]	Snelh. omlaag	[22]	Setupselectie bit 0	[23]	Setupselectie bit 1	[24]	Versnell.	[28]	Vertragen	[29]	Pulsingang	[32]	Ramp bit 0	[34]	Ramp bit 1	[35]	Netstoring geïnv.	[36]	DigiPot verhogen	[55]	DigiPot verlagen	[56]	DigiPot wissen	[57]	Reset Teller A	[62]	Reset Teller B	[65]
Niet in bedrijf	[0]																																																																				
Reset	[1]																																																																				
Vrijloop geïnv.	[2]																																																																				
Vrijloop & reset inv	[3]																																																																				
Snelle stop geïnv.	[4]																																																																				
DC-rem geïnv.	[5]																																																																				
Stop geïnverteerd	[6]																																																																				
Start	[8]																																																																				
Pulsstart	[9]																																																																				
Omkeren	[10]																																																																				
Start omgekeerd	[11]																																																																				
Start vooruit insch.	[12]																																																																				
Start omgek. insch.	[13]																																																																				
Jog	[14]																																																																				
Ingest. ref. bit 0	[16]																																																																				
Ingest. ref. bit 1	[17]																																																																				
Ingest. ref. bit 2	[18]																																																																				
Ref. vasthouden	[19]																																																																				
Uitgang vasth.	[20]																																																																				
Snelh. omh.	[21]																																																																				
Snelh. omlaag	[22]																																																																				
Setupselectie bit 0	[23]																																																																				
Setupselectie bit 1	[24]																																																																				
Versnell.	[28]																																																																				
Vertragen	[29]																																																																				
Pulsingang	[32]																																																																				
Ramp bit 0	[34]																																																																				
Ramp bit 1	[35]																																																																				
Netstoring geïnv.	[36]																																																																				
DigiPot verhogen	[55]																																																																				
DigiPot verlagen	[56]																																																																				
DigiPot wissen	[57]																																																																				
Reset Teller A	[62]																																																																				
Reset Teller B	[65]																																																																				

Table 6.1

1-29 Autom. aanpassing motorgeg. (AMA)

Option:	Function:
	<p>De AMA-functie optimaliseert de dynamische motorprestaties door een automatische optimalisatie van de geavanceerde motorparameters (parameter 1-30 tot 1-35) terwijl de motor stilstaat.</p> <p>Activeer de AMA-functie door de [Hand on]-toets in te drukken nadat u [1] of [2] hebt geselecteerd. Zie ook de sectie <i>Automatische aanpassing motorgegevens</i>. Na een normale procedure toont het display: 'Druk op [OK] om AMA te voltooien'. Na het indrukken van de [OK]-toets is de frequentieomvormer gereed voor bedrijf.</p> <p>Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.</p>
[0] *	Uit
[1]	<p>Volledige AMA insch.</p> <p>Voert een AMA uit voor de statorweerstand R_s, de rotorweerstand R_r, de statorlekkreactantie X_1, de rotorlekkreactantie X_2 en de hoofdreactantie X_h.</p> <p>FC 301: de volledige AMA voorziet niet in een meting van X_h voor de FC 301. In plaats daarvan wordt de X_h-waarde bepaald op basis van de motordatabase. Par. 1-35 kan worden gewijzigd om te zorgen voor optimale startprestaties.</p>
[2]	<p>Beperkte AMA insch.</p> <p>Hiermee wordt een beperkte AMA uitgevoerd waarbij alleen de statorweerstand R_s in het systeem wordt bepaald. Selecteer deze optie als een LC-filter wordt gebruikt tussen de omvormer en de motor.</p>

Opmerking:

- Voor de beste aanpassing van de frequentieomvormer wordt aanbevolen AMA uit te voeren met een koude motor.
- AMA kan niet worden uitgevoerd terwijl de motor loopt.
- AMA kan niet worden uitgevoerd bij permanente-magneetmotoren.

NOTE

Het is belangrijk om de motorparameters in 1-2* correct in te stellen, aangezien deze deel uitmaken van het AMA-algoritme. Een AMA moet worden uitgevoerd om te zorgen voor optimale dynamische motorprestaties. Dit kan tot 10 minuten duren, afhankelijk van de vermogensklasse van de motor.

NOTE

Voorkom dat tijdens AMA een extern koppel wordt gegenereerd.

NOTE

Als een van de instellingen in parametergroep 1-2* wordt gewijzigd, worden de geavanceerde motorparameters 1-30 tot 1-39 teruggezet naar de standaardinstelling.

3-02 Minimum Reference		
Range:	Function:	
Application dependent*	[Application dependant]	

3-03 Maximum Reference		
Range:	Function:	
Application dependent*	[Application dependant]	

3-41 Ramp 1 Ramp up Time		
Range:	Function:	
Application dependent*	[Application dependant]	

3-42 Ramp 1 Ramp Down Time		
Range:	Function:	
Application dependent*	[Application dependant]	

6

6.1.2 Parameters basissetup

0-02 Motor Speed Unit		
Option:	Function:	
		De weergave op het display hangt af van de instellingen in 0-02 Motor Speed Unit en 0-03 Regional Settings. De standaardinstelling van 0-02 Motor Speed Unit en 0-03 Regional Settings hangt af van de geografische regio waar de frequentieomvormer is geleverd, maar deze kan indien nodig worden gewijzigd.
		NOTE Bij een wijziging van <i>Eenh. motortoerental</i> zullen bepaalde parameters worden teruggezet naar hun oorspronkelijke waarden. Het wordt aanbevolen om de eenheid voor de motorsnelheid in te stellen voordat andere parameters worden gewijzigd.
[0]	RPM	Bepaalt dat de parameters voor de motorsnelheid (zoals referenties, terugkoppelingen en begrenzingen) moeten worden weergegeven op basis van de motorsnelheid (in tpm).
[1] *	Hz	Bepaalt dat de parameters voor de motorsnelheid (zoals referenties, terugkoppelingen en begrenzingen) moeten worden weergegeven op basis van de uitgangsfrequentie naar de motor (Hz).

NOTE

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

0-50 LCP Copy		
Option:	Function:	
[0] *	No copy	
[1]	All to LCP	Hierdoor worden alle parameters in alle setups vanuit het geheugen van de frequentieomvormer gekopieerd naar het LCP-geheugen.
[2]	All from LCP	Hierdoor worden alle parameters in alle setups vanuit het LCP-geheugen naar het geheugen van de frequentieomvormer gekopieerd.
[3]	Size indep. from LCP	Hierdoor worden alleen de parameters gekopieerd die niet afhankelijk zijn van het motorvermogen. De laatste optie kan worden gebruikt om meerdere frequentieomvormers te programmeren voor dezelfde functie, zonder de motorgegevens te verstoren.
[4]	File from MCO to LCP	
[5]	File from LCP to MCO	
[6]	Data from DYN to LCP	
[7]	Data from LCP to DYN	

NOTE

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

1-03 Torque Characteristics		
Option:	Function:	
		Selecteer de vereiste koppelkarakteristiek. VT en AEO zijn beide energiebesparingsopties.
[0]	Constant torque	Het afgegeven motorasvermogen produceert een constant koppel bij een variabele snelheidsregeling.
[1]	Variable torque	Het motorasvermogen produceert een variabel koppel bij een variabele snelheidsregeling. Stel het variabele koppelniveau in 14-40 VT Level in.
[2]	Auto Energy Optim.	Zorgt voor een automatische optimalisatie van het energieverbruik door de magnetisering en de frequentie te minimaliseren via 14-41 AEO Minimum Magnetisation en 14-42 Minimum AEO Frequency.
[5]	Constant Power	De functie levert een constant vermogen in een veldverzwakingsgebied. De koppelvorm van de motormodus wordt gebruikt als een begrenzing in de generatormodus. Dit dient om het vermogen in de generatormodus te beperken, omdat deze anders aanzienlijk hoger wordt dan in de

1-03 Torque Characteristics	
Option:	Function:
	motormodus, vanwege de hoge DC-tussenkringspanning die beschikbaar is in de generatormodus. $P_{as}[W] = \omega_{mech}[\text{rad} / \text{s}] \times T[\text{Nm}]$ Deze relatie met het constante vermogen wordt geïllustreerd in de volgende grafiek:
	Illustration 6.1

NOTE

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

1-04 Overload Mode	
Option:	Function:
[0] *	High torque Staat een overkoppel tot 160% toe.
[1]	Normal torque Voor overgedimensioneerde motoren – staat een overkoppel tot 110% toe.

NOTE

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

1-90 Motor Thermal Protection	
Option:	Function:
	Een thermische motorbeveiliging kan met behulp van diverse technieken worden geïmplementeerd:
	<ul style="list-style-type: none"> Via een PTC-sensor in de motorwikkelingen die is verbonden met een van de analoge of digitale ingangen (1-93 Thermistor Source). Zie 6.1.3.1 Aansluiting PTC-thermistors. Via een KTY-sensor in de motorwikkelingen die is aangesloten op een analoge ingang (1-96 KTY Thermistor Resource). Zie 6.1.3.2 Aansluiting KTY-sensor. Via een berekening (ETR = thermo-elektronisch relais) van de thermische belasting op basis van de actuele belasting en tijd. De berekende thermische belasting

1-90 Motor Thermal Protection	
Option:	Function:
	wordt vergeleken met de nominale motorstroom $I_{M,N}$ en de nominale motorfrequentie $f_{M,N}$. Zie 6.1.3.3 ETR en .
	<ul style="list-style-type: none"> Via een thermo-mechanische schakelaar (type Klixon). Zie 6.1.3.4 ATEX ETR. Voor de Noord-Amerikaanse markt: de ETR-functies leveren een beveiliging tegen overbelasting van de motor van klasse 20 conform NEC.
[0] *	No protection Continue overbelasting van de motor, wanneer geen waarschuwing of een uitschakeling van de frequentieomvormer vereist is.
[1]	Thermistor warning Hiermee wordt een waarschuwing gegenereerd als de aangesloten thermistor of KTY-sensor in de motor reageert vanwege een overtemperatuur van de motor.
[2]	Thermistor trip Schakelt de frequentieomvormer uit (trip) als de aangesloten KTY-sensor in de motor reageert vanwege een overtemperatuur van de motor. De uitschakelwaarde van de thermistor moet > 3 kΩ zijn. Integreer een thermistor (PTC-sensor) in de motor als wikkelbescherming.
[3]	ETR warning 1 Berekent de belasting wanneer setup 1 actief is en genereert een waarschuwing op het display bij overbelasting van de motor. Programmeer een waarschuwingssignaal via een van de digitale uitgangen.
[4]	ETR trip 1 Berekent de belasting wanneer setup 1 actief is en schakelt de frequentieomvormer uit (trip) bij overbelasting van de motor. Programmeer een waarschuwingssignaal via een van de digitale uitgangen. Het signaal wordt gegeven in geval van een waarschuwing en als de frequentieomvormer uitschakelt (thermische waarschuwing).
[5]	ETR warning 2
[6]	ETR trip 2
[7]	ETR warning 3
[8]	ETR trip 3
[9]	ETR warning 4
[10]	ETR trip 4
[20]	ATEX ETR Activeert de thermische bewakingsfunctie voor explosieveilige motoren conform ATEX

1-90 Motor Thermal Protection	
Option:	Function:
	Ex e. Schakelt 1-94 ATEX ETR cur.lim. speed reduction, 1-98 ATEX ETR interpol. points freq. en 1-99 ATEX ETR interpol points current in.
[21]	Advanced ETR

NOTE

Als [20] is geselecteerd, moet u de instructies in het aan dit onderwerp gewijde hoofdstuk in de VLT® AutomationDrive Design Guide en de instructies van de motorfabrikant strikt opvolgen.

NOTE

Als [20] is geselecteerd, moet 4-18 Current Limit worden ingesteld op 150%.

6.1.3.1 Aansluiting PTC-thermistor

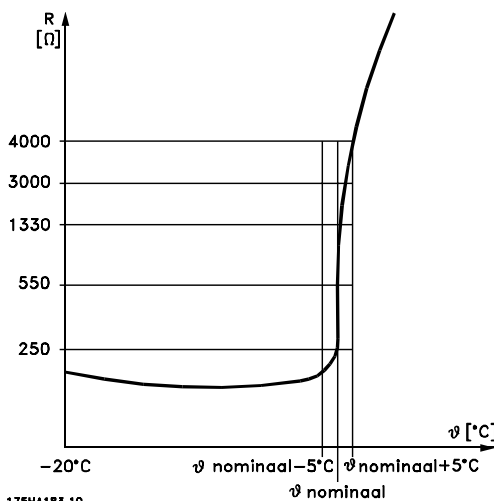


Illustration 6.2 PTC-profiel

Bij gebruik van een digitale ingang en 10 V als voeding:
 Voorbeeld: De frequentieomvormer schakelt uit (trip) wanneer de motortemperatuur te hoog is.
 Parametersetup:
 Stel 1-90 Motor Thermal Protection in op Thermistoruitsch. [2]
 Stel 1-93 Thermistor Source in op Digitale ingang [6]

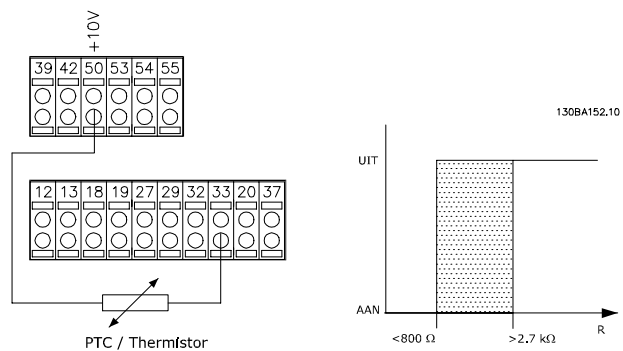


Illustration 6.3

Bij gebruik van een analoge ingang en 10 V als voeding:
 Voorbeeld: De frequentieomvormer schakelt uit (trip) wanneer de motortemperatuur te hoog is.
 Parametersetup:
 Stel 1-90 Motor Thermal Protection in op Thermistoruitsch. [2]
 Stel 1-93 Thermistor Source in op Analoge ingang 54 [2]

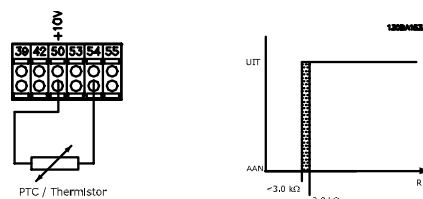


Illustration 6.4

Ingang	Voedingsspanning	Drempel Uitschakelwaarden
Digitaal/analoog	10 V	<math>< 800 \Omega - > 2,7 \text{ k}\Omega</math>
Analoog	10 V	<math>< 3,0 \text{ k}\Omega - > 3,0 \text{ k}\Omega</math>

Table 6.2

NOTE

Controleer of de gekozen voedingsspanning overeenkomt met de specificatie van het gebruikte thermistorelement.

6.1.3.2 Aansluiting KTY-sensor

(alleen FC 302)

KTY-sensoren worden met name gebruikt in servomotoren met permanente magneten (PM-motoren) voor dynamische aanpassing van de motorparameters, als statorweerstand (1-30 Stator Resistance (Rs)) voor PM-motoren en tevens als rotorweerstand (1-31 Rotor Resistance (Rr)) voor asynchrone motoren, afhankelijk van de wikkelingstemperatuur. De berekening is als volgt:

$$R_s = R_{s20^\circ C} \times (1 + \alpha_{cu} \times \Delta T) [\Omega] \text{ waarbij } \alpha_{cu} = 0.00393$$

KTY-sensoren kunnen worden gebruikt voor motorbeveiliging (1-97 KTY Threshold level).

De FC 302 kan werken met drie typen KTY-sensoren, gedefinieerd in 1-95 KTY Sensor Type. De actuele sensortemperatuur kan worden uitgelezen via 16-19 KTY sensor temperature.

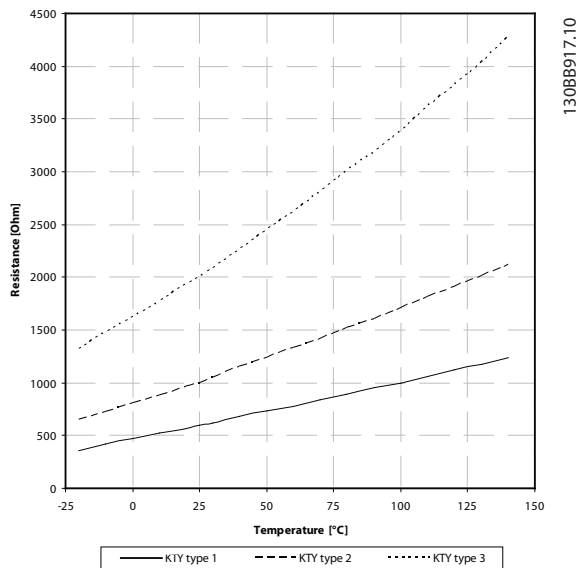


Illustration 6.5 KTY-type selecteren

- KTY-sensor 1: KTY 84-1 met 1 kΩ bij 100 °C
- KTY-sensor 2: KTY 81-1, KTY 82-1 met 1 kΩ bij 25 °C
- KTY-sensor 3: KTY 81-2, KTY 82-2 met 2 kΩ bij 25 °C

NOTE

Als de temperatuur van de motor via een thermistor of een KTY-sensor wordt gebruikt, wordt in geval van kortsluitingen tussen motorwikkelingen en sensor niet voldaan aan PELV. Om aan PELV te voldoen moet de sensor extra zijn geïsoleerd.

6.1.3.3 ETR

Aan de hand van de berekening wordt bepaald of een lager belasting nodig is bij lagere snelheid vanwege minder koeling door de in de motor ingebouwde ventilator.

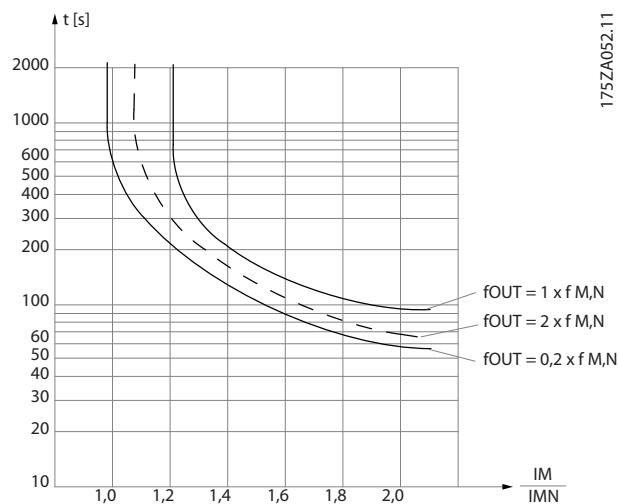


Illustration 6.6 ETR-profiel

6.1.3.4 ATEX ETR

De B-optie PTC-thermistorkaart MCB 112 biedt bewaking van de motortemperatuur conform ATEX. Het is ook mogelijk om in plaats hiervan een externe PTC-veiligheidsapparaat met ATEX-goedkeuring te gebruiken.

NOTE

Voor deze functie mogen uitsluitend explosieveilige motoren conform ATEX Ex-e worden gebruikt. Zie motortypeplaatje, goedkeuringscertificaat of datablad, of neem contact op met de motorfabrikant.

Wanneer een motor met 'verhoogde veiligheid' (Ex-e) wordt bestuurd, moeten bepaalde begrenzingen worden ingesteld. De te programmeren parameters zijn te zien in het onderstaande toepassingsvoorbeeld.

Parameters	
Functie	Instelling
1-90 Motor Thermal Protection	[20] ATEX ETR
1-94 ATEX ETR cur.lim. speed reduction	20%
1-98 ATEX ETR interpol. points freq.	Motortypeplaatje
1-99 ATEX ETR interpol. points current	
1-23 Motor Frequency	Voer dezelfde waarde in als bij 4-19 Max Output Frequency
4-19 Max Output Frequency	Motortypeplaatje, mogelijk gereduceerd bij lange motorkabels, sinusfilter of gereduceerde voedingsspanning
4-18 Current Limit	Naar 150% geforceerd door 1-90 [20]
5-15 Terminal 33 Digital Input	[80] PTC-kaart 1
5-19 Terminal 37 Safe Stop	[4] PTC 1-alarm
14-01 Switching Frequency	Controleer of de standaardwaarde voldoet aan de vereisten op het motortypeplaatje. Gebruik een sinusfilter als dit niet het geval is.
14-26 Trip Delay at Inverter Fault	0

Table 6.3

CAUTION

Het is verplicht om de minimale schakelfrequentie zoals vereist door de motorfabrikant te vergelijken met de minimale schakelfrequentie van de frequentieomvormer, de standaardwaarde in 14-01 Switching Frequency. Als de frequentieomvormer niet aan deze vereiste voldoet, moet een sinusfilter worden gebruikt.

Meer informatie over ATEX ETR thermische bewaking is te vinden in de Toepassingsnotitie MN.33.Gx.yy.

6.1.3.5 Klixon

De thermische stroomonderbreker van het type Klixon maakt gebruik van een KLIXON® metalen schijf. Bij een vooraf bepaalde overbelasting kan de warmte die wordt gegenereerd door de stroom die door de schijf loopt een uitschakeling (trip) veroorzaken.

Bij gebruik van een digitale ingang en 24 V als voeding: Voorbeeld: De frequentieomvormer schakelt uit (trip) wanneer de motortemperatuur te hoog is.

Parametersetup:

Stel 1-90 Motor Thermal Protection in op Thermistoruitsch. [2]

Stel 1-93 Thermistor Source in op Digitale ingang [6]

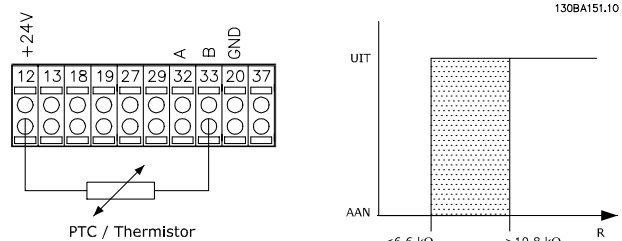


Illustration 6.7

1-93 Thermistor Source

Option:	Function:
[0] *	None
[1]	Analog input 53
[2]	Analog input 54
[3]	Digital input 18
[4]	Digital input 19
[5]	Digital input 32
[6]	Digital input 33

NOTE

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

NOTE

De digitale ingang moet worden ingesteld op PNP [0] via 5-00 Digital I/O Mode.

2-10 Brake Function

Option:	Function:
[0] *	Off
[1]	Resistor brake
[2]	AC brake

2-10 Brake Function	
Option:	Function:
	kan de OVC-functie verbeteren. Door middel van het verhogen van het elektriciteitsverlies in de motor kan de OVC-functie het remkoppel verhogen zonder de overspanningslimiet te overschrijden. AC-rem is echter niet zo effectief als dynamisch remmen met een weerstand. AC-rem is bedoeld voor VVC+ en fluxmodus in regelingen met of zonder terugkoppeling.

2-11 Brake Resistor (ohm)	
Range:	Function:
Size related* [5.00 - 65535.00 Ohm]	Stel de weerstandswaarde in ohm in. Deze waarde wordt gebruikt voor het bewaken van het vermogen naar de remweerstand in 2-13 Brake Power Monitoring. Deze parameter is alleen actief bij frequentieomvormers met een ingebouwde dynamische rem. Gebruik deze parameter voor waarden zonder decimalen. Gebruik 30-81 Brake Resistor (ohm) voor waarden met twee decimalen.

2-12 Brake Power Limit (kW)	
Range:	Function:
Size related* [0.001 - 2000.000 kW]	<p>2-12 Brake Power Limit (kW) geeft het verwachte gemiddelde vermogen dat in de remweerstand wordt afgevoerd in een periode van 120 s. De waarde wordt gebruikt als bewakingslimiet voor 16-33 Brake Energy /2 min en bepaalt zo wanneer er een waarschuwing/alarm moet worden gegenereerd.</p> <p>De waarde voor 2-12 Brake Power Limit (kW) kan worden berekend met behulp van de volgende formule.</p> $P_{br,avg}[W] = \frac{U_{br}^2[V] \times t_{br}[s]}{R_{br}[\Omega] \times T_{br}[s]}$ <p>$P_{br,avg}$ is het gemiddelde vermogen dat wordt afgevoerd in de remweerstand. R_{br} is de weerstand van de remweerstand. t_{br} is de actieve remtijd binnen de periode van 120 s, T_{br}.</p> <p>U_{br} is de DC-spanning wanneer de remweerstand actief is. Deze is afhankelijk van het type eenheid, zoals hieronder aangegeven.</p> <p>T2-eenheden: 390 V T4-eenheden: 778 V T5-eenheden: 810 V T6-eenheden: 943 V/1099 V voor frame D-F T7-eenheden: 1099 V</p>

2-12 Brake Power Limit (kW)	
Range:	Function:
	<p>NOTE</p> <p>Wanneer R_{br} onbekend is of wanneer T_{br} geen 120 s is, is een praktische benadering nodig: voer de remtoepassing uit, lees 16-33 Brake Energy /2 min uit en programmeer deze waarde plus 20% in 2-12 Brake Power Limit (kW).</p>

2-13 Brake Power Monitoring	
Option:	Function:
	Deze parameter is alleen actief bij frequentieomvormers met een ingebouwde dynamische rem. Deze parameter zorgt voor bewaking van het vermogen naar de remweerstand. Het vermogen wordt berekend op basis van de waarde van de weerstand (2-11 Brake Resistor (ohm)), de DC-tussenkringspanning en de cyclustijd van de weerstand.
[0] *	Off Geen bewaking van het remvermogen nodig.
[1]	Warning Hiermee wordt een waarschuwing op het display weergegeven wanneer het vermogen dat gedurende 120 seconden wordt afgegeven, hoger is dan 100% van de bewakingslimiet (2-12 Brake Power Limit (kW)). De waarschuwing verdwijnt wanneer het afgegeven vermogen lager wordt dan 80% van de bewakingslimiet.
[2]	Trip De frequentieomvormer wordt uitgeschakeld en er wordt een alarm weergegeven wanneer het berekende vermogen groter is dan 100% van de bewakingslimiet.
[3]	Warning and trip Beide bovengenoemde functies worden geactiveerd, inclusief waarschuwing, uitschakeling (trip) en alarm.

Als vermogensbewaking is ingesteld op *Uit* [0] of *Waarsch.* [1] zal de remfunctie actief blijven, zelfs wanneer de bewakingslimiet is overschreden. Dit kan leiden tot thermische overbelasting van de weerstand. Het is ook mogelijk om een waarschuwing te genereren via een relais-/digitale uitgang. De meetnauwkeurigheid van de vermogensbewaking is afhankelijk van de nauwkeurigheid van de weerstand (beter dan $\pm 20\%$).

2-15 Brake Check	
Option:	Function:
	Selecteer een test/bewakingsfunctie om de aansluiting naar de remweerstand te controleren, of om te controleren of een remweerstand

2-15 Brake Check		
Option:	Function:	
	aanwezig is, en een waarschuwing of alarm weer te geven in geval van een fout.	
	<p>NOTE</p> <p>De remtest wordt uitgevoerd bij inschakeling van de frequentieomvormer. De rem-IGBT-test wordt echter uitgevoerd als er niet wordt geremd. Een waarschuwing of uitschakeling (trip) deactiveert de remfunctie.</p> <p>De testvolgorde is als volgt:</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. De rimpelamplitude van de DC-tussenkring wordt gemeten gedurende 300 ms zonder remmen. 2. De rimpelamplitude van de DC-tussenkring wordt gemeten gedurende 300 ms met geactiveerde rem. 3. Als de rimpelamplitude van de DC-tussenkring tijdens het remmen lager is dan de rimpelamplitude van de DC-tussenkring voor het remmen + 1%: <i>de remtest is mislukt en heeft een waarschuwing of alarm gegenereerd.</i> 4. Als de rimpelamplitude van de DC-tussenkring tijdens het remmen hoger is dan de rimpelamplitude van de DC-tussenkring voor het remmen + 1%: <i>de remtest is gelukt.</i> 	
[0]	Off	De remweerstand en rem-IGBT worden tijdens bedrijf bewaakt op kortsluiting. Als er kortsluiting optreedt, wordt waarschuwing 25 weergegeven.
[1]	Warning	De remweerstand en rem-IGBT worden bewaakt op kortsluiting en bij inschakeling van de frequentieomvormer wordt getest of de remweerstand niet is ontkoppeld.
[2]	Trip	De remweerstand wordt op kortsluiting of ont koppeling bewaakt, of de rem-IGBT wordt op kortsluiting bewaakt. Als er een fout optreedt, dan zal de frequentieomvormer uitschakelen en een alarm weergeven (uitschakeling met blokkering).
[3]	Stop and trip	De remweerstand wordt op kortsluiting of ont koppeling bewaakt, of de rem-IGBT wordt op kortsluiting bewaakt. Als er een fout optreedt, dan zal de frequentieomvormer uitlopen tot vrijloop en vervolgens uitschakelen. Er wordt een

2-15 Brake Check		
Option:	Function:	
		melding weergegeven wegens uitschakeling met blokkering (waarschuwing 25, 27 of 28).
[4]	AC brake	De remweerstand wordt op kortsluiting of ont koppeling bewaakt, of de rem-IGBT wordt op kortsluiting bewaakt. Als er een fout optreedt, zal de frequentieomvormer een gecontroleerde uitloop uitvoeren. Deze optie is alleen beschikbaar voor de FC 302.
[5]	Trip Lock	

NOTE

Om een waarschuwing in verband met *Uit [0] of Waarsch. [1] op te heffen, moet de netvoeding worden afgeschakeld en opnieuw worden aangesloten. De fout moet eerst worden opgeheven. Bij *Uit [0] of Waarsch. [1] blijft de frequentieomvormer functioneren, zelfs als er een fout is gedetecteerd.**

Deze parameter is alleen actief bij frequentieomvormers met een ingebouwde dynamische rem.

6.1.4 2-2* Mechanische rem

Parameters voor de instellingen voor de besturing van een elektromagnetische (mechanische) rem, met name vereist voor hijstoepassingen.

Om een mechanische rem te besturen, is een relaisuitgang (relais 01 of relais 02) of een geprogrammeerde digitale uitgang (klem 27 of 29) nodig. Deze uitgang moet op momenten dat de frequentieomvormer niet in staat is de motor te 'houden', bijvoorbeeld vanwege een te hoge belasting, gewoonlijk gesloten zijn. Selecteer *Mech. rembest. [32]* in *5-40 Function Relay, 5-30 Terminal 27 Digital Output of 5-31 Terminal 29 Digital Output* voor toepassingen met een elektromagnetische rem. Als *Mech. rembest. [32]* is geselecteerd, wordt de mechanische rem tijdens het starten gesloten totdat de uitgangsstroom hoger is dan het geselecteerde niveau in *2-20 Release Brake Current*. Tijdens het stoppen wordt de mechanische rem geactiveerd wanneer de snelheid lager wordt het ingestelde niveau in *2-21 Activate Brake Speed [RPM]*. Als de frequentieomvormer in een alarmtoestand of een overstroom- of overspanningstoestand terechtkomt, wordt de mechanische rem onmiddellijk ingeschakeld. Dit is ook het geval tijdens een veilige stop.

NOTE

Functies voor beveiliging en uitschakelvertraging (*14-25 Trip Delay at Torque Limit* en *14-26 Trip Delay at Inverter Fault*) kunnen de activering van de mechanische rem in een alarmsituatie vertragen. Deze functies moeten zijn uitgeschakeld voor hijstoepassingen.

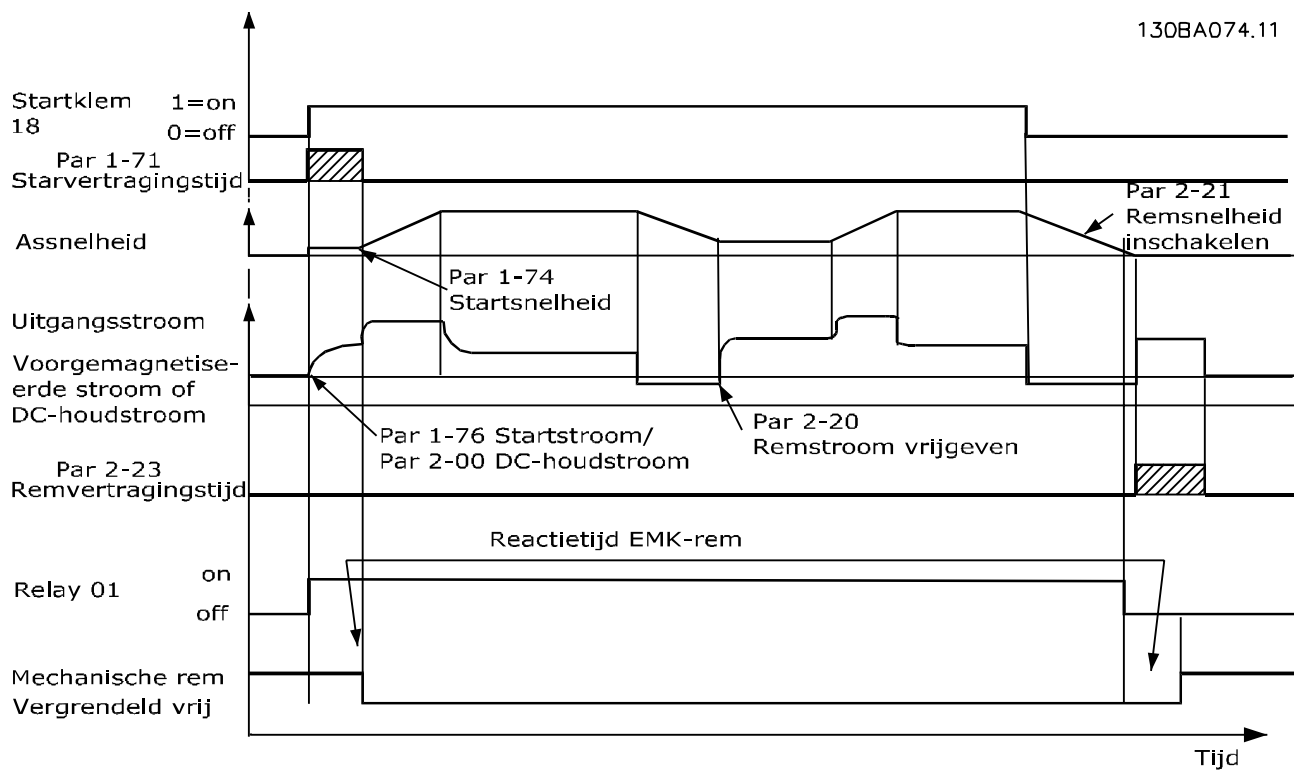


Illustration 6.8

2-20 Release Brake Current	
Range:	Function:
Application dependent*	[Application dependant]

2-21 Activate Brake Speed [RPM]	
Range:	Function:
Application dependent*	[0 - 30000 RPM]
	Stel de motorsnelheid in op activering van de mechanische rem als er een stopconditie aanwezig is. De hoge snelheidsbegrenzing wordt ingesteld in 4-53 <i>Warning Speed High</i> .

2-22 Activate Brake Speed [Hz]	
Range:	Function:
Application dependent*	[Application dependant]

2-23 Activate Brake Delay	
Range:	Function:
0.0 s*	[0.0 - 5.0 s]
	Stel de remvertragingstijd voor het vrijlopen na de uitlooptijd in. Bij nulnelheid wordt de as stilgehouden met een volledig houdkoppel. Zorg ervoor dat de mechanische rem de belasting heeft geblokkeerd voordat de motor in de vrijloopmodus komt. Zie de sectie <i>Mechanische rembesturing</i> in de <i>FC 300 Design Guide</i> , MG.33.Bx.yy.

2-24 Stop Delay	
Range:	Function:
0.0 s*	[0.0 - 5.0 s]
	Stel de waarde in voor het tijdsinterval tussen het moment waarop de motor wordt gestopt en het moment waarop de rem sluit. Deze parameter maakt deel uit van de stopfunctie.

2-25 Brake Release Time	
Range:	Function:
0.20 s*	[0.00 - 5.00 s]
	Deze waarde bepaalt hoe lang het duurt voordat de mechanische rem opent. Deze parameter moet fungeren als een timeout wanneer de remterugkoppeling is geactiveerd.

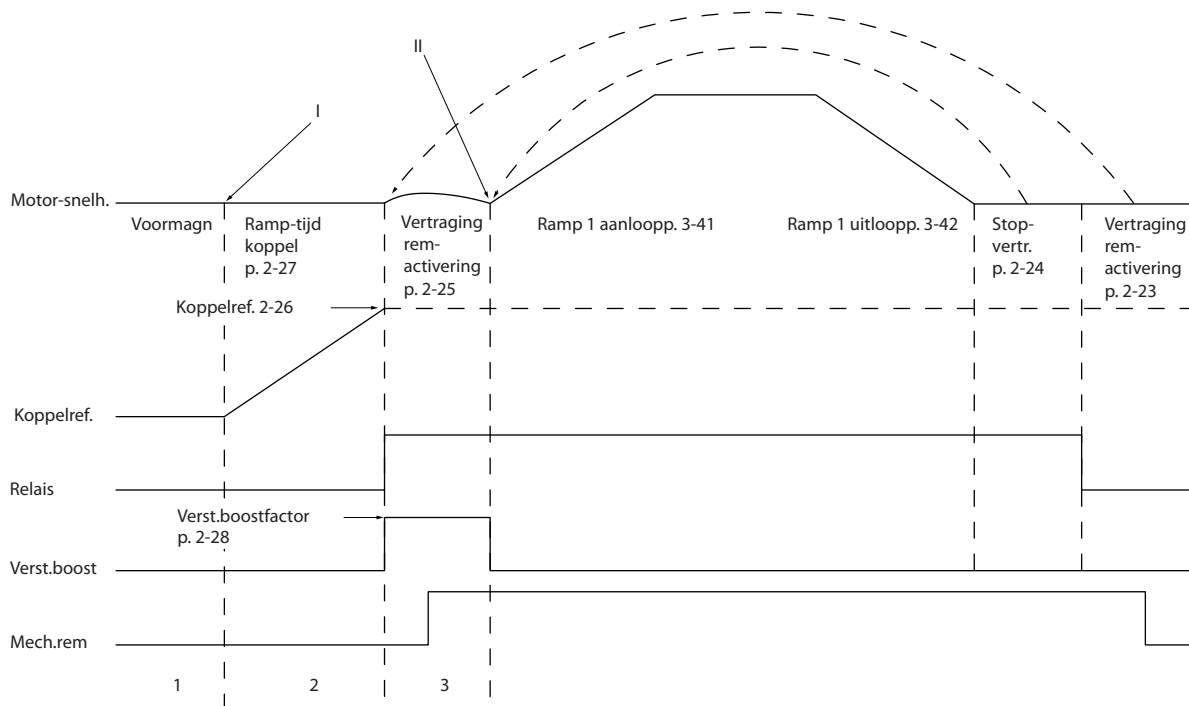
2-26 Torque Ref	
Range:	Function:
0.00 %*	[Application dependant]

2-27 Torque Ramp Time	
Range:	Function:
0.2 s*	[0.0 - 5.0 s]
	De waarde bepaalt de tijdsduur van de koppelramp als de draairichting rechtson is.

6

2-28 Gain Boost Factor	
Range:	Function:
1.00* [1.00 - 4.00]	Alleen actief bij flux-terugkoppeling. De functie zorgt voor een soepele overgang van de modus koppelregeling naar de modus

2-28 Gain Boost Factor	
Range:	Function:
	snelheidsregeling wanneer de motor de belasting overneemt van de rem.



130BA642.12

Illustration 6.9 Remvrijgaveprocedure voor mechanische rembesturing bij hijstoepassingen

- I) Vertraging remactivering: de frequentieomvormer start opnieuw met ingeschakelde mechanische rem.
- II) Stopvertr.: wanneer de tijd tussen opeenvolgende starts korter is dan de ingestelde waarde in 2-24 Stop Delay start de frequentieomvormer zonder de mechanische rem in te schakelen (bijv. omkeren).

3-10 Preset Reference	
Array [8] Bereik: 0-7	
Range:	Function:
0.00 %* [-100.00 - 100.00 %]	Voer maximaal acht verschillende digitale referenties (0-7) in deze parameter in, door middel van arrayprogramming. De digitale referentie wordt uitgedrukt als een percentage van de waarde Ref _{MAX} (3-03 Maximum Reference) Als Ref _{MIN} wordt ingesteld op een waarde anders dan 0 (3-02 Minimum Reference), wordt de digitale referentie berekend als een percentage van het volledige referentiebereik, d.w.z. op basis van het verschil tussen Ref _{MAX} en Ref _{MIN} . Vervolgens wordt de waarde opgeteld bij Ref _{MIN} . Wanneer gebruik wordt gemaakt van digitale referenties selecteert u Ingest. ref. bit 0/1/2 [16], [17] of [18] voor de bijbehorende digitale ingangen in parame-tergroep 5-1*.

130BA149.10

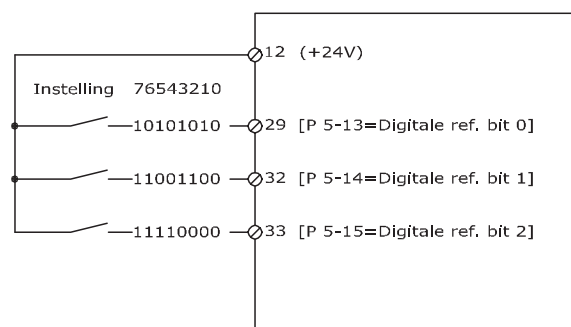


Illustration 6.10

Ingest. ref. bit	2	1	0
Ingest. ref. 0	0	0	0
Ingest. ref. 1	0	0	1
Ingest. ref. 2	0	1	0
Ingest. ref. 3	0	1	1
Ingest. ref. 4	1	0	0
Ingest. ref. 5	1	0	1
Ingest. ref. 6	1	1	0
Ingest. ref. 7	1	1	1

Table 6.4

3-11 Jog Speed [Hz]		
Range:	Function:	
Application dependent*	[Application dependant]	

3-15 Reference Resource 1		
Option:	Function:	
	Stel in welke referentie-ingang moet worden gebruikt voor het eerste referentiesignaal. 3-15 Reference Resource 1, 3-16 Reference Resource 2 en 3-17 Reference Resource 3 definiëren maximaal drie verschillende referentiesignalen. De som van deze referentiesignalen bepaalt de actuele referentie.	
[0]	No function	
[1] *	Analog input 53	
[2]	Analog input 54	
[7]	Frequency input 29	
[8]	Frequency input 33	
[11]	Local bus reference	
[20]	Digital pot.meter	
[21]	Analog input X30-11 (algemene I/O-optiemodule)	
[22]	Analog input X30-12 (algemene I/O-optiemodule)	
[29]	Analog Input X48/2	

3-16 Reference Resource 2		
Option:	Function:	
	Stel in welke referentie-ingang moet worden gebruikt voor het tweede referentiesignaal. 3-15 Reference Resource 1, 3-16 Reference Resource 2 en 3-17 Reference Resource 3 definiëren maximaal drie verschillende referentiesignalen. De som van deze referentiesignalen bepaalt de actuele referentie.	
[0]	No function	
[1]	Analog input 53	
[2]	Analog input 54	
[7]	Frequency input 29	
[8]	Frequency input 33	

3-16 Reference Resource 2		
Option:	Function:	
[11]	Local bus reference	
[20] *	Digital pot.meter	
[21]	Analog input X30-11	
[22]	Analog input X30-12	
[29]	Analog Input X48/2	

3-17 Reference Resource 3		
Option:	Function:	
	Stel in welke referentie-ingang moet worden gebruikt voor het derde referentiesignaal. 3-15 Reference Resource 1, 3-16 Reference Resource 2 en 3-17 Reference Resource 3 definiëren maximaal drie verschillende referentiesignalen. De som van deze referentiesignalen bepaalt de actuele referentie.	
[0]	No function	
[1]	Analog input 53	
[2]	Analog input 54	
[7]	Frequency input 29	
[8]	Frequency input 33	
[11] *	Local bus reference	
[20]	Digital pot.meter	
[21]	Analog input X30-11	
[22]	Analog input X30-12	
[29]	Analog Input X48/2	

5-00 Digital I/O Mode		
Option:	Function:	
	Digitale ingangen en geprogrammeerde digitale uitgangen zijn vooraf te programmeren voor gebruik in PNP- of NPN-systemen.	
[0] *	PNP	Actie na positieve directionele pulsen (‡). PNP-systemen worden naar aarde getrokken.
[1]	NPN	Actie na negatieve directionele pulsen (‡). NPN-systemen worden verhoogd tot +24 V, intern in de frequentieomvormer.

NOTE

Nadat deze parameter is gewijzigd, moet hij worden geactiveerd door de omvormer uit- en weer in te schakelen.

5-01 Terminal 27 Mode		
Option:	Function:	
[0] *	Input	Stelt klem 27 in als digitale ingang.
[1]	Output	Stelt klem 27 in als digitale uitgang.

NOTE

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

5-02 Terminal 29 Mode		
Option:	Function:	
[0] *	Input	Stelt klem 29 in als digitale ingang.
[1]	Output	Stelt klem 29 in als digitale uitgang.

Deze parameter is alleen beschikbaar voor de FC 302.

6.1.5 Digitale ingangen

De digitale ingangen worden gebruikt om verschillende functies van de frequentieomvormer in te stellen. Alle digitale ingangen kunnen worden ingesteld op de volgende functies:

Functie digitale ingang	Selecteer	Klem
Niet in bedrijf	[0]	Alle *klem 32, 33
Reset	[1]	Alle
Vrijloop geïnv.	[2]	Alle *klem. 27
Vrijloop & reset inv	[3]	Alle
Snelle stop geïnv.	[4]	Alle
DC-rem geïnv.	[5]	Alle
Stop geïnverteerd	[6]	Alle
Start	[8]	Alle *klem 18
Pulsstart	[9]	Alle
Omkeren	[10]	Alle *klem 19
Start omgekeerd	[11]	Alle
Start vooruit insch.	[12]	Alle
Start omgek. insch.	[13]	Alle
Jog	[14]	Alle *klem 29
Digitale ref. aan	[15]	Alle
Ingest. ref. bit 0	[16]	Alle
Ingest. ref. bit 1	[17]	Alle
Ingest. ref. bit 2	[18]	Alle
Ref. vasthouden	[19]	Alle
Uitgang vasth.	[20]	Alle
Snelh. omh.	[21]	Alle
Snelh. omlaag	[22]	Alle
Setupselectie bit 0	[23]	Alle
Setupselectie bit 1	[24]	Alle
Precisiestop geïnv.	[26]	18, 19
Precisiestart, stop	[27]	18, 19
Versnell.	[28]	Alle
Vertragen	[29]	Alle
Tellingang	[30]	29, 33
Pulsingang flank	[31]	29, 33
Pulsingang tijd	[32]	29, 33
Ramp bit 0	[34]	Alle
Ramp bit 1	[35]	Alle
Precisiepulsstart	[40]	18, 19

Functie digitale ingang	Selecteer	Klem
Precisiepulsstop inv	[41]	18, 19
Ext. vergrendeling	[51]	
DigiPot verhogen	[55]	Alle
DigiPot verlagen	[56]	Alle
DigiPot wissen	[57]	Alle
DigiPot hijsen	[58]	Alle
Teller A (omhoog)	[60]	29, 33
Teller A (omlaag)	[61]	29, 33
Reset Teller A	[62]	Alle
Teller B (omhoog)	[63]	29, 33
Teller B (omlaag)	[64]	29, 33
Reset Teller B	[65]	Alle
Terugk. mech rem	[70]	Alle
Terugk. mech rem inv.	[71]	Alle
PID fout geïnv.	[72]	Alle
PID reset 1 deel	[73]	Alle
PID insch.	[74]	Alle
PTC-kaart 1	[80]	Alle
Profidrive UIT2	[91]	
Profidrive UIT3	[92]	
Act. voorflank	[98]	
Reset veilige optie	[100]	

Table 6.5

Standaard FC 300-klemmen zijn 18, 19, 27, 29, 32 en 33. MCB 101-klemmen zijn X30/2, X30/3 en X30/4. Klem 29 wordt alleen als uitgang gebruikt in de FC 302.

Functies die specifiek zijn voor één digitale ingang worden in de betreffende parameter vermeld.

Alle digitale ingangen kunnen worden ingesteld op de volgende functies:

[0]	Niet in bedrijf	Geen reactie op signalen die naar de klem worden gestuurd.
[1]	Reset	Reset de frequentieomvormer na een uitschakeling/alarm. Niet elk alarm kan worden gereset.
[2]	Vrijloop geïnv.	(Standaard voor digitale ingang 27) Vrijloop na stop, ingang geïnverteerd (NC). De frequentieomvormer laat de motor vrijlopen. Logisch '0' => vrijloop na stop.
[3]	Vrijloop & reset inv	Reset en vrijloop na stop, ingang geïnverteerd (NC). Laat de motor vrijlopen en voert vervolgens een reset van de frequentieomvormer uit. Logisch '0' => vrijloop na stop en reset.
[4]	Snelle stop geïnv.	Ingang geïnverteerd (NC). Genereert een stop op basis van de uitlooptijd van de snelle stop die is ingesteld in 3-81 Quick Stop Ramp Time. Wanneer de motor stopt, bevindt de as zich in de vrije stand. Logisch '0' => snelle stop.

[5]	DC-rem geïnv.	Ingang geïnverteerd voor DC-rem (NC). Stopt de motor door gedurende een bepaalde tijd gelijkstroom toe te voeren. Zie 2-01 DC Brake Current tot 2-03 DC Brake Cut In Speed [RPM]. Deze functie is alleen actief wanneer de waarde in 2-02 DC Braking Time niet 0 is. Logisch '0' => DC-remmen.
[6]	Stop geïnverteerd	Geïnverteerde stopfunctie. Genereert een stopfunctie wanneer de geselecteerde klem van logisch '1' naar '0' gaat. De stop wordt uitgevoerd op basis van de geselecteerde uitlooptijd (3-42 Ramp 1 Ramp Down Time, 3-52 Ramp 2 Ramp down Time, 3-62 Ramp 3 Ramp down Time, 3-72 Ramp 4 Ramp Down Time). NOTE Wanneer de frequentieomvormer de koppelbegrenzing heeft bereikt en een stopcommando heeft ontvangen, zal hij mogelijk niet vanzelf stoppen. Om ervoor te zorgen dat de frequentieomvormer stopt, moet een digitale uitgang worden ingesteld op <i>Koppelbegr. & stop</i> [27] en moet deze digitale uitgang worden aangesloten op een digitale ingang die als vrijloop is ingesteld.
[8]	Start	(standaard voor digitale ingang 18): Selecteer start voor een start/stopcommando. Logisch '1' = start, logisch '0' = stop.
[9]	Pulsstart	De motor start als gedurende minstens 2 ms een puls wordt gegeven. De motor stopt na activering van <i>Stop geïnv.</i> of na een resetcommando (via een digitale ingang).
[10]	Omkeren	(Standaard voor digitale ingang 19) Wijzig de draairichting van de motoras. Logisch '1' leidt tot omkeren. Het omkeersignaal wijzigt alleen de draairichting. Het activeert de startfunctie niet. Selecteer <i>Bidirectioneel</i> in 4-10 Motor Speed Direction. De functie is niet actief bij een procesregeling met terugkoppeling.
[11]	Start omgekeerd	Gebruikt voor start/stop en voor omkeren via dezelfde draad. Gelijktijdige startsignalen zijn niet toegestaan.
[12]	Start vooruit insch.	Schakelt de beweging linksom uit en maakt een beweging rechtsom mogelijk.
[13]	Start omgek. insch.	Schakelt de beweging rechtsom uit en maakt een beweging linksom mogelijk.
[14]	Jog	(standaard voor digitale ingang 29): Gebruik deze instelling om de jogsnelheid in te schakelen. Zie 3-11 Jog Speed [Hz].
[15]	Digitale ref. aan	Hiermee schakelt u tussen externe referentie en digitale referentie. Hiervoor

		moet <i>Extern/digitaal</i> [1] echter zijn geselecteerd in 3-04 Reference Function. Logisch '0' = externe referentie actief, logisch '1' = een van de acht digitale referenties is actief.
[16]	Ingest. ref. bit 0	De digitalereferentiebits 0, 1 en 2 maken het mogelijk om een van de acht digitale referenties te selecteren overeenkomstig <i>Table 6.6</i> .
[17]	Ingest. ref. bit 1	Vergelijkbaar met <i>Ingest. ref. bit 0</i> [16]
[18]	Ingest. ref. bit 2	Vergelijkbaar met <i>Ingest. ref. bit 0</i> [16]

Ingest. ref. bit	2	1	0
Ingest. ref. 0	0	0	0
Ingest. ref. 1	0	0	1
Ingest. ref. 2	0	1	0
Ingest. ref. 3	0	1	1
Ingest. ref. 4	1	0	0
Ingest. ref. 5	1	0	1
Ingest. ref. 6	1	1	0
Ingest. ref. 7	1	1	1

Table 6.6 Ingest. ref. bit

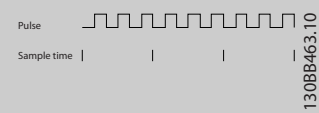
[19]	Ref. vasthouden	De referentie wordt vastgehouden en is nu het punt van inschakelen/de voorwaarde om <i>Snelh. omh.</i> en <i>Snelh. omlaag</i> te gebruiken. Als <i>Snelh. omh./Snelh. omlaag</i> wordt gebruikt, volgt de snelheidsverandering altijd ramp 2 (3-51 Ramp 2 Ramp up Time en 3-52 Ramp 2 Ramp down Time) in het bereik 0 - 3-03 Maximum Reference.
[20]	Uitgang vasth.	De motorfrequentie (Hz) wordt vastgehouden en is nu het inschakelpunt/de voorwaarde voor het gebruik van <i>Snelh. omh.</i> en <i>Snelh. omlaag</i> . Als <i>Snelh. omh./Snelh. omlaag</i> wordt gebruikt, volgt de snelheidsverandering altijd ramp 2 (3-51 Ramp 2 Ramp up Time en 3-52 Ramp 2 Ramp down Time) in het bereik 0 - 1-23 Motor Frequency. NOTE Als <i>Uitgang vasth.</i> actief is, kan de frequentieomvormer niet gestopt worden via een laag 'start [8]'-signaal. De frequentieomvormer wordt gestopt via een klem die is ingesteld op <i>Vrijloop geïnv.</i> [2] of <i>Vrijloop & reset inv.</i>
[21]	Snelh. omh.	Selecteer <i>Snelh. omh.</i> en <i>Snelh. omlaag</i> als digitale besturing voor het verhogen/verlagen van de snelheid is gewenst (motorpotentiometer). Selecteer <i>Ref. vasthouden</i> of <i>Uitgang vasth.</i> om deze functie te activeren. Als <i>Snelh. omh./omlaag</i> korter dan 400 ms wordt geactiveerd, wordt de totale referentie verhoogd/verlaagd met 0,1%. Als <i>Snelh. omh./</i>

	omlaag langer dan 400 ms wordt geactiveerd, zal de totale referentie de instelling in aan/uitlooppparameter 3-x1/3-x2 volgen.
--	---

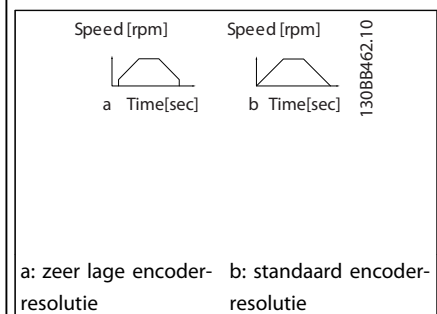
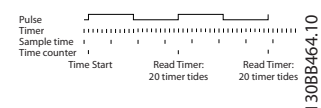
	Uitsch.	Versnell.
Snelheid ongewijzigd	0	0
Verlaagd met %-waarde	1	0
Verhoogd met %-waarde	0	1
Verlaagd met %-waarde	1	1

Table 6.7

[22]	Snelh. omlaag	Vergelijkbaar met <i>Snelh. omh.</i> [21].
[23]	Setupselectie bit 0	Selecteer <i>Setupselectie bit 0</i> of <i>Selectiesetup bit 1</i> om een van de vier setups te selecteren. Stel <i>0-10 Active Set-up</i> in op <i>Multi setup</i> .
[24]	Setupselectie bit 1	(Standaard voor digitale ingang 32) Vergelijkbaar met <i>Setupselectie bit 0</i> [23].
[26]	Precisiestop inv	Verzendt een geïnverteerd stopsignaal wanneer de precisiestopfunctie is geactiveerd in <i>1-83 Precise Stop Function</i> . De functie <i>Precisiestop inv</i> is beschikbaar voor klem 18 of 19.
[27]	Precisiestart, stop	Gebruik deze wanneer <i>Prec.stop met uitloop</i> [0] is geselecteerd in <i>1-83 Precise Stop Function</i> . <i>Preciëstart, stop</i> is beschikbaar voor klem 18 en 19. <i>Preciëstart</i> zorgt ervoor dat de draaihoek van de rotor vanuit stilstand naar referentie voor elke start gelijk is (bij dezelfde aanlooptijd en hetzelfde setpoint). De precisiestop werkt op dezelfde wijze. Hierbij is de draaihoek van de rotor vanaf referentie tot stilstand voor elke stop gelijk. Bij gebruik van <i>1-83 Precise Stop Function</i> [1] of [2]: De frequentieomvormer moet een precisiestopsignaal ontvangen voordat de waarde van <i>1-84 Precise Stop Counter Value</i> wordt bereikt. Als dit niet gebeurt, zal de frequentieomvormer niet stoppen wanneer de waarde in <i>1-84 Precise Stop Counter Value</i> wordt bereikt. <i>Preciëstart, stop</i> moet worden geactiveerd via een digitale ingang en is beschikbaar via klem 18 en 19.
[28]	Versnell.	Verhoogt de procentuele (relatieve) referentiewaarde die ingesteld is in <i>3-12 Catch up/slow Down Value</i> .
[29]	Vertragen	Verlaagt de procentuele (relatieve) referentiewaarde die ingesteld is in <i>3-12 Catch up/slow Down Value</i> .
[30]	Tellingang	De precisiestopfunctie in <i>1-83 Precise Stop Function</i> wordt gebruikt als Tellerstop of snelheidsgecompenseerde tellerstop, met of zonder reset. De tellerwaarde moet worden ingesteld in <i>1-84 Precise Stop Counter Value</i> .

[31]	Pulsingang flank	Een op flanken reagerende pulsingang meet het aantal pulsflanken per tijdsinterval. Dit biedt een hogere resolutie bij hoge frequenties maar is minder nauwkeurig bij lagere frequenties. Gebruik dit pulsprincipe voor encoders met een zeer lage resolutie (bijv. 30 ppr).  Illustration 6.11
------	------------------	---

[32]	Pulsingang tijd	Een op tijd gebaseerde pulsingang meet de tijdsduur tussen de flanken. Dit biedt een hogere resolutie bij lagere frequenties maar is minder nauwkeurig bij hogere frequenties. Bij dit principe is er een uitschakelfrequentie, waardoor het niet geschikt is voor encoders met een zeer lage resolutie (bijv. 30 ppr) bij lage snelheden.
------	-----------------	--


Table 6.8

Illustration 6.12

[34]	Ramp bit 0	Maakt het mogelijk om een van de 4 beschikbare aan/uitlopen te selecteren overeenkomstig onderstaande tabel.
[35]	Ramp bit 1	Vergelijkbaar met Ramp bit 0.

Ingesteld ramp bit	1	0
Ramp 1	0	0
Ramp 2	0	1
Ramp 3	1	0
Ramp 4	1	1

Table 6.9

[40]	Precisiepulsstart	Voor een precisiepulsstart is slechts een puls van 3 ms op klem 18 of 19 nodig. Bij gebruik van 1-83 [1] of [2]: Wanneer de referentiewaarde is bereikt, zal de frequentieomvormer het precisie-topsignaal intern inschakelen. Dit betekent dat de frequentieomvormer de precisiestop zal uitvoeren wanneer de tellerwaarde in <i>1-84 Precise Stop Counter Value</i> wordt bereikt.
[41]	Precisiepulsstop inv	Verzendt een pulsstopsignaal wanneer de precisiestopfunctie is geactiveerd in <i>1-83 Precise Stop Function</i> . De functie <i>Precisiepulsstop inv</i> is beschikbaar voor klem 18 of 19.
[51]	Ext. vergrendeling	Deze functie maakt het mogelijk om een externe fout voor de omvormer te genereren. Deze fout wordt op dezelfde manier afgehandeld als een intern gegenereerd alarm.
[55]	DigiPot verhogen	VERHOOG-signaal naar de digitale-potentiometerfunctie die wordt beschreven in parametergroep 3-9*.
[56]	DigiPot verlagen	VERLAAG-signaal naar de digitale-potentiometerfunctie die wordt beschreven in parametergroep 3-9*.
[57]	DigiPot wissen	De digitale-potentiometerreferentie die wordt beschreven in parametergroep 3-9* wordt gewist.
[60]	Teller A	(Alleen voor klem 29 of 33) Ingang om de telling in de SLC-teller stapsgewijs te verhogen.
[61]	Teller A	(Alleen voor klem 29 of 33) Ingang om de telling in de SLC-teller stapsgewijs te verlagen.
[62]	Reset Teller A	Ingang om teller A te resetten.
[63]	Teller B	(Alleen voor klem 29 of 33) Ingang om de telling in de SLC-teller stapsgewijs te verhogen.
[64]	Teller B	(Alleen voor klem 29 of 33) Ingang om de telling in de SLC-teller stapsgewijs te verlagen.
[65]	Reset Teller B	Ingang om teller B te resetten.
[70]	Terugk mech rem	Remterugkoppeling voor hijstoepassingen: Stel <i>1-01 Motor Control Principle</i> in op <i>Flux met enc.terugk.</i> [3] en stel <i>1-72 Start Function</i> in op <i>Vrijg m. rem hijsen</i> [6].
[71]	Terugk mech rem inv	Geïnverteerde remterugkoppeling voor hijstoepassingen
[72]	PID fout geïn.	Wanneer deze functie is ingeschakeld, wordt de totale fout van de proces-PID-regelaar omgekeerd. Alleen beschikbaar wanneer <i>Configuratiemodus</i> is ingesteld op <i>Wikkelmachine, Uitgebr PID snh gn tk</i> of <i>Uitgebr PID snelh + tk</i> .

[73]	PID reset I deel	Wanneer deze functie is ingeschakeld, wordt het I-deel van de proces-PID-regelaar gereset. Vergelijkbaar met <i>7-40 Process PID I-part Reset</i> . Alleen beschikbaar wanneer <i>Configuratiemodus</i> is ingesteld op <i>Wikkelmachine, Uitgebr PID snh gn tk</i> of <i>Uitgebr PID snelh + tk</i> .
[74]	PID insch.	Wanneer deze functie is ingeschakeld, wordt de uitgebreide proces-PID-regelaar gereset. Vergelijkbaar met <i>7-50 Process PID Extended PID</i> . Alleen beschikbaar wanneer <i>Configuratiemodus</i> is ingesteld op <i>Uitgebr PID snh gn tk</i> of <i>Uitgebr PID snelh + tk</i> .
[80]	PTC-kaart 1	Alle digitale ingangen kunnen worden ingesteld op <i>PTC-kaart 1</i> [80]. Er mag echter slechts één digitale ingang worden ingesteld op deze keuze.
[91]	Profidrive UIT2	De functionaliteit is vergelijkbaar met het overeenkomstige stuurwoordbit van de Profibus/Profinet-optie.
[92]	Profidrive UIT3	De functionaliteit is vergelijkbaar met het overeenkomstige stuurwoordbit van de Profibus/Profinet-optie.
[98]	Act. voorflank	Op de voorflank geactiveerd startcommando. Handhaaft het startcommando, zelfs als de ingang weer laag wordt; kan worden gebruikt voor een startdrukknop.
[100]	Reset veilige optie	

6.1.6 5-3* Dig. uitgangen

De 2 digitale halfgeleideruitgangen zijn gemeenschappelijk voor klem 27 en 29. Stel de I/O-functie voor klem 27 in *5-01 Terminal 27 Mode* in en stel de I/O-functie voor klem 29 in *5-02 Terminal 29 Mode*.

NOTE

Deze parameters kunnen niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

[0]	Niet in bedrijf	Standaard voor alle digitale uitgangen en relaisuitgangen
[1]	Besturing gereed	De stuurkaart is gereed. Bijv.: terugkoppeling van een frequentieomvormer die wordt bestuurd via een externe 24 V (MCB 107) terwijl de hoofdvoeding naar de eenheid niet wordt gedetecteerd.
[2]	Omv. gereed	De frequentieomvormer is gereed voor bedrijf en geeft een voedingssignaal aan de stuurkaart.
[3]	Omv. gereed/extern	De frequentieomvormer is gereed voor bedrijf en staat in de automodus.

[4]	Insch./geen waarsch.	Gereed voor bedrijf. Er is geen start- of stopcommando gegeven (start/uitsch.). Er zijn geen waarschuwingen actief.
[5]	VLT actief	De motor loopt en er is een askoppel aanwezig.
[6]	Draaien/gn wsch.	De uitgangssnelheid is hoger dan de ingestelde snelheid in <i>1-81 Min Speed for Function at Stop [RPM]</i> . De motor loopt en er zijn geen waarschuwingen.
[7]	Binnen ber./gn wrsch	Motor loopt binnen de geprogrammeerde stroom-/frequentiebereiken die zijn ingesteld in <i>4-50 Warning Current Low</i> tot <i>4-53 Warning Speed High</i> . Er zijn geen waarschuwingen.
[8]	Op ref/geen waarsch.	De motor loopt op de referentiesnelheid. Geen waarschuwingen.
[9]	Alarm	Een alarm activeert de uitgang. Er zijn geen waarschuwingen.
[10]	Alarm of waarsch.	Een alarm of een waarschuwing activeert de uitgang.
[11]	Op koppelbegr.	De koppelbegrenzing die is ingesteld in <i>4-16 Torque Limit Motor Mode</i> of <i>4-17 Torque Limit Generator Mode</i> is overschreden.
[12]	Buiten stroom- bereik	De motorstroom ligt buiten het ingestelde bereik in <i>4-18 Current Limit</i> .
[13]	Onder stroom, laag	De motorstroom is lager dan is ingesteld in <i>4-50 Warning Current Low</i> .
[14]	Boven stroom, hoog	De motorstroom is hoger dan is ingesteld in <i>4-51 Warning Current High</i> .
[15]	Buiten snelh.- bereik	Uitgangsfrequentie ligt buiten het frequentiebereik dat is ingesteld in <i>4-52 Warning Speed Low</i> en <i>4-53 Warning Speed High</i> .
[16]	Onder snelh., laag	De uitgangssnelheid is lager dan is ingesteld in <i>4-52 Warning Speed Low</i> .
[17]	Boven snelh., hoog	De uitgangssnelheid is hoger dan is ingesteld in <i>4-53 Warning Speed High</i> .
[18]	Buiten terugk.bereik	De terugkoppeling is buiten het bereik dat is ingesteld in <i>4-56 Warning Feedback Low</i> en <i>4-57 Warning Feedback High</i> .
[19]	Onder terugk., laag	De terugkoppeling is lager dan de begrenzing die is ingesteld in <i>4-56 Warning Feedback Low</i> .
[20]	Boven terugk., hoog	De terugkoppeling is hoger dan de begrenzing die is ingesteld in <i>4-57 Warning Feedback High</i> .
[21]	Therm. waarsch.	Een thermische waarschuwing wordt gegeven als de temperatuurbegrenzing in de motor, frequentieomvormer, remweerstand of thermistor is overschreden.
[22]	Gereed, therm. ok	De frequentieomvormer is gereed voor bedrijf en er is geen waarschuwing wegens overtemperatuur.

[23]	Ext, gereed, thrm ok	De frequentieomvormer is gereed voor bedrijf en staat in de automodus. Er is geen waarschuwing wegens overtemperatuur.
[24]	Gereed, spann. ok	De frequentieomvormer is gereed voor bedrijf en de netspanning ligt binnen het aangegeven spanningsbereik (zie de sectie <i>Algemene specificaties</i> in de Design Guide).
[25]	Omkeren	<i>Omkeren</i> . Logisch '1' wanneer de motor rechtsom draait. Logisch '0' wanneer de motor linksom draait. Als de motor niet draait, volgt de uitgang de referentie.
[26]	Bus ok	Actieve communicatie (geen time-out) via de seriële-communicatiepoort.
[27]	Koppelbegr. & stop	Gebruik deze functie bij vrijloop na stop en in koppelbegrenzingsituaties. Het signaal is logisch '0' wanneer de frequentieomvormer een stopsignaal heeft ontvangen en de koppelbegrenzing heeft bereikt.
[28]	Rem, geen waarsch.	De rem is actief en er zijn geen waarschuwingen.
[29]	Rem gereed, geen ft	De rem is bedrijfsklaar en er zijn geen fouten.
[30]	Remfout (IGBT)	De uitgang is logisch '1' wanneer de rem-IGBT is kortgesloten. Gebruik deze functie om de frequentieomvormer te beschermen wanneer er een fout optreedt in de remmodules. Gebruik de uitgang/het relais om de netvoeding van de frequentieomvormer uit te schakelen.
[31]	Relais 123	Het relais wordt geactiveerd als <i>Stuurwoord</i> [0] is geselecteerd in parametergroep 8-**.
[32]	Mech. rembesturing	Maakt het mogelijk om een externe mechanische rem te besturen. Zie de beschrijving in de sectie <i>Mechanische rembesturing</i> en parametergroep 2-2*.
[33]	Veilige stop actief (alleen FC 302)	Geeft aan dat de Veilige stop op klem 37 is geactiveerd.
[40]	Buiten ref.bereik	Actief wanneer de actuele snelheid buiten het ingestelde bereik van <i>4-52 Warning Speed Low</i> tot <i>4-55 Warning Reference High</i> ligt.
[41]	Onder ref, laag	Actief wanneer de actuele snelheid lager is dan de ingestelde snelheidsreferentie.
[42]	Boven ref, hoog	Actief wanneer de actuele snelheid hoger is dan de ingestelde snelheidsreferentie.
[43]	Uitgebr PID-begr	
[45]	Busbest.	Bestuurt uitgang via bus. De status van de uitgang wordt ingesteld in <i>5-90 Digital & Relay Bus Control</i> . De uitgangstatus wordt vastgehouden in geval van een bustime-out.

[46]	Busbest, 1 bij t-o	Bestuurt uitgang via bus. De status van de uitgang wordt ingesteld in <i>5-90 Digital & Relay Bus Control</i> . In geval van een bustime-out wordt de uitgangsstatus hoog (1 = aan) gezet.
[47]	Busbest, 0 bij t-o	Bestuurt uitgang via bus. De status van de uitgang wordt ingesteld in <i>5-90 Digital & Relay Bus Control</i> . In geval van een bustime-out wordt de uitgangsstatus laag (0 = uit) gezet.
[51]	MCO-gestuurd	Actief wanneer een MCO 302 of MCO 305 is aangesloten. De uitgang wordt bestuurd via de optie.
[55]	Pulsuitgang	
[60]	Comparator 0	Zie parametergroep 13-1*. De uitgang zal hoog worden als Comparator 0 als TRUE wordt geëvalueerd. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[61]	Comparator 1	Zie parametergroep 13-1*. De uitgang zal hoog worden als Comparator 1 als TRUE wordt geëvalueerd. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[62]	Comparator 2	Zie parametergroep 13-1*. De uitgang zal hoog worden als Comparator 2 als TRUE wordt geëvalueerd. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[63]	Comparator 3	Zie parametergroep 13-1*. De uitgang zal hoog worden als Comparator 3 als TRUE wordt geëvalueerd. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[64]	Comparator 4	Zie parametergroep 13-1*. De uitgang zal hoog worden als Comparator 4 als TRUE wordt geëvalueerd. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[65]	Comparator 5	Zie parametergroep 13-1*. De uitgang zal hoog worden als Comparator 5 als TRUE wordt geëvalueerd. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[70]	Log. regel 0	Zie parametergroep 13-4*. De uitgang zal hoog worden als Log. regel 0 als TRUE wordt geëvalueerd. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[71]	Log. regel 1	Zie parametergroep 13-4*. De uitgang zal hoog worden als Log. regel 1 als TRUE wordt geëvalueerd. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[72]	Log. regel 2	Zie parametergroep 13-4*. De uitgang zal hoog worden als Log. regel 2 als TRUE wordt geëvalueerd. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[73]	Log. regel 3	Zie parametergroep 13-4*. De uitgang zal hoog worden als Log. regel 3 als TRUE wordt geëvalueerd. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[74]	Log. regel 4	Zie parametergroep 13-4*. De uitgang zal hoog worden als Log. regel 4 als TRUE

		wordt geëvalueerd. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[75]	Log. regel 5	Zie parametergroep 13-4*. De uitgang zal hoog worden als Log. regel 5 als TRUE wordt geëvalueerd. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[80]	SL dig. uitgang A	Zie <i>13-52 SL Controller Action</i> . De uitgang zal hoog worden wanneer <i>SL-controlleractie</i> [38] <i>Dig. uitgang A</i> hoog wordt uitgevoerd. De uitgang zal laag worden wanneer <i>SL-controlleractie</i> [32] <i>Dig. uitgang A</i> laag wordt uitgevoerd.
[81]	SL dig. uitgang B	Zie <i>13-52 SL Controller Action</i> . De ingang zal hoog worden wanneer <i>SL-controlleractie</i> [39] <i>Dig. uitgang B</i> hoog wordt uitgevoerd. De ingang zal laag worden wanneer <i>SL-controlleractie</i> [33] <i>Dig. uitgang B</i> laag wordt uitgevoerd.
[82]	SL dig. uitgang C	Zie <i>13-52 SL Controller Action</i> . De ingang zal hoog worden wanneer <i>SL-controlleractie</i> [40] <i>Dig. uitgang C</i> hoog wordt uitgevoerd. De ingang zal laag worden wanneer <i>SL-controlleractie</i> [34] <i>Dig. uitgang C</i> laag wordt uitgevoerd.
[83]	SL dig. uitgang D	Zie <i>13-52 SL Controller Action</i> . De ingang zal hoog worden wanneer <i>SL-controlleractie</i> [41] <i>Dig. uitgang D</i> hoog wordt uitgevoerd. De ingang zal laag worden wanneer <i>SL-controlleractie</i> [35] <i>Dig. uitgang D</i> laag wordt uitgevoerd.
[84]	SL dig. uitgang E	Zie <i>13-52 SL Controller Action</i> . De ingang zal hoog worden wanneer <i>SL-controlleractie</i> [42] <i>Dig. uitgang E</i> hoog wordt uitgevoerd. De ingang zal laag worden wanneer <i>SL-controlleractie</i> [36] <i>Dig. uitgang E</i> laag wordt uitgevoerd.
[85]	SL dig. uitgang F	Zie <i>13-52 SL Controller Action</i> . De ingang zal hoog worden wanneer <i>SL-controlleractie</i> [43] <i>Dig. uitgang F</i> hoog wordt uitgevoerd. De ingang zal laag worden wanneer <i>SL-controlleractie</i> [37] <i>Dig. uitgang F</i> laag wordt uitgevoerd.
[120]	Lokale ref. actief	De uitgang is hoog als <i>3-13 Reference Site</i> is ingesteld op <i>Lokaal</i> [2] of als <i>3-13 Reference Site</i> is ingesteld op <i>Gekoppeld Hand/Auto</i> [0] terwijl het LCP in de handmodus staat.

De referentieplaats die is ingesteld in 3-13 Reference Site.	Lokale ref. actief [120]	Externe ref. actief [121]
Referentieplaats: Lokaal 3-13 Reference Site [2]	1	0
Referentieplaats: Extern 3-13 Reference Site [1]	0	1
Referentieplaats: Gekoppeld Hand/ Auto		
Hand	1	0
Hand -> off	1	0
Auto -> off	0	0
Auto	0	1

Table 6.10

[121]	Externe ref. actief	De uitgang is hoog als 3-13 Reference Site is ingesteld op Extern [1] of Gekoppeld Hand/Auto [0] terwijl het LCP in de automodus staat. Zie hierboven.
[122]	Geen alarm	De uitgang is hoog als er geen alarm aanwezig is.
[123]	Startcomm actief	De uitgang is hoog als er een actief startcommando is (bijv. via digitale busaansluiting, [Hand on] of [Auto on]) en er geen stop- of startcommando actief is).
[124]	Omgekeerd draaien	De uitgang is hoog als de frequentieomvormer linksom loopt (het logische product van de statusbits 'actief' EN 'omkeren').
[125]	Omv. in handmodus	De uitgang is hoog als de frequentieomvormer in de handmodus staat (zoals aangegeven door de led boven [Hand on]).
[126]	Omv. in automodus	De uitgang is hoog wanneer de frequentieomvormer in de automodus staat (zoals aangegeven door de led boven [Auto on]).
[151]	ATEX ETR str.alarm	Alleen beschikbaar als 1-90 Motor Thermal Protection is ingesteld op [20] of [21]. Als alarm 164 ATEX ETR str.lim.alarm actief is, zal de uitgang 1 zijn.
[152]	ATEX ETR freq.alarm	Alleen beschikbaar als 1-90 Motor Thermal Protection is ingesteld op [20] of [21]. Als alarm 166 ATEX ETR freq.lim.alarm actief is, zal de uitgang 1 zijn.
[153]	ATEX ETR str.waarsch	Beschikbaar als 1-90 Motor Thermal Protection is ingesteld op [20] of [21]. Als

		alarm 163 ATEX ETR str.lim.waarsch actief is, zal de uitgang 1 zijn.
[154]	ATEX ETR freq.waarsch	Alleen beschikbaar als 1-90 Motor Thermal Protection is ingesteld op [20] of [21]. Als waarschuwing 165 ATEX ETR freq.lim.waarsch actief is, zal de uitgang 1 zijn.
[188]	AHF-condensator insch.	De condensatoren worden ingeschakeld bij 20% (hysterese van 50% geeft een interval van 10%-30%). De condensatoren worden losgekoppeld bij een waarde onder 10%. De uit-vertraging is 10 s en de condensatoren zullen opnieuw inschakelen wanneer het nominale vermogen tijdens de tijdsvertraging hoger wordt dan 10%. 5-80 AHF Cap Reconnect Delay wordt gebruikt om een minimale uit-tijd voor de condensatoren te garanderen.
[189]	Ext. ventilatorreg.	De interne besturingslogica voor de interne ventilator wordt overgezet naar deze uitgang om het mogelijk te maken om een externe ventilator te besturen (relevant voor kanaalkoeling met hoog vermogen).

5-40 Function Relay

Array [9]

(Relais 1 [0], Relais 2 [1], Relais 3 [2] (MCB 113), Relais 4 [3] (MCB 113), Relais 5 [4] (MCB 113), Relais 6 [5] (MCB 113), Relais 7 [6] (MCB 105), Relais 8 [7] (MCB 105), Relais 9 [8] (MCB 105))

Option:
Function:

[0] *	No operation	Alle digitale en relaisuitgangen zijn standaard ingesteld op <i>Niet in bedrijf</i> .
[1]	Control ready	De stuurkaart is gereed. Bijv.: terugkoppeling van een omvormer die wordt bestuurd via een externe 24 V (MCB 107) terwijl de hoofdvoeding naar de omvormer niet wordt gedetecteerd.
[2]	Drive ready	De omvormer is gereed voor bedrijf. De netvoeding en de voeding voor stuurkaart zijn in orde.
[3]	Drive rdy/rem ctrl	De frequentieomvormer is gereed voor bedrijf en staat in de automodus.
[4]	Enable / no warning	Gereed voor bedrijf. Er is geen start- of stopcommando gegeven (start/uitschakelen). Er zijn geen waarschuwingen actief.
[5]	Running	De motor loopt en er is een askoppel aanwezig.
[6]	Running / no warning	Uitgangssnelheid is hoger dan de ingestelde snelheid in 1-81 Min Speed

5-40 Function Relay		
Array [9] (Relais 1 [0], Relais 2 [1], Relais 3 [2] (MCB 113), Relais 4 [3] (MCB 113), Relais 5 [4] (MCB 113), Relais 6 [5] (MCB 113), Relais 7 [6] (MCB 105), Relais 8 [7] (MCB 105), Relais 9 [8] (MCB 105))		
Option:	Function:	
	<i>for Function at Stop [RPM] Min. snelh. functie bij stop [RPM]. De motor loopt en er zijn geen waarschuwingen.</i>	
[7]	Run in range/no warn	De motor loopt binnen de geprogrammeerde stroom-/frequentiebereiken die zijn ingesteld in 4-50 <i>Warning Current Low</i> tot 4-53 <i>Warning Speed High</i> . Geen waarschuwingen.
[8]	Run on ref/no warn	De motor loopt op de referentiesnelheid. Geen waarschuwingen.
[9]	Alarm	Een alarm activeert de uitgang. Geen waarschuwingen.
[10]	Alarm or warning	Een alarm of een waarschuwing activeert de uitgang.
[11]	At torque limit	De koppelbegrenzing die is ingesteld in 4-16 <i>Torque Limit Motor Mode</i> of 4-17 <i>Torque Limit Generator Mode</i> is overschreden.
[12]	Out of current range	De motorstroom ligt buiten het ingestelde bereik in 4-18 <i>Current Limit</i> .
[13]	Below current, low	De motorstroom is lager dan is ingesteld in 4-50 <i>Warning Current Low</i> .
[14]	Above current, high	De motorstroom is hoger dan is ingesteld in 4-51 <i>Warning Current High</i> .
[15]	Out of speed range	De uitgangsfrequentie ligt buiten het frequentiebereik dat is ingesteld in 4-52 <i>Warning Speed Low</i> en 4-53 <i>Warning Speed High</i> .
[16]	Below speed, low	De uitgangssnelheid is lager dan is ingesteld in 4-52 <i>Warning Speed Low</i> .
[17]	Above speed, high	De uitgangssnelheid is hoger dan is ingesteld in 4-53 <i>Warning Speed High</i> .
[18]	Out of feedb. range	De terugkoppeling is buiten het bereik dat is ingesteld in 4-56 <i>Warning Feedback Low</i> en 4-57 <i>Warning Feedback High</i> .
[19]	Below feedback, low	De terugkoppeling is lager dan de begrenzing die is ingesteld in 4-56 <i>Warning Feedback Low</i> .
[20]	Above feedback, high	De terugkoppeling is hoger dan de begrenzing die is ingesteld in 4-57 <i>Warning Feedback High</i> .

5-40 Function Relay		
Array [9] (Relais 1 [0], Relais 2 [1], Relais 3 [2] (MCB 113), Relais 4 [3] (MCB 113), Relais 5 [4] (MCB 113), Relais 6 [5] (MCB 113), Relais 7 [6] (MCB 105), Relais 8 [7] (MCB 105), Relais 9 [8] (MCB 105))		
Option:	Function:	
[21]	Thermal warning	Een thermische waarschuwing wordt gegeven als de temperatuurbegrenzing in de motor, frequentieomvormer, remweerstand of thermistor is overschreden.
[22]	Ready,no thermal W	De frequentieomvormer is gereed voor bedrijf en er is geen waarschuwing wegens overtemperatuur.
[23]	Remote,ready,no TW	De frequentieomvormer is gereed voor bedrijf en staat in de automodus. Er is geen waarschuwing wegens overtemperatuur.
[24]	Ready, Voltage OK	De frequentieomvormer is gereed voor bedrijf en de netspanning ligt binnen het aangegeven spanningsbereik (zie de sectie <i>Algemene specificaties</i> in de Design Guide).
[25]	Reverse	Logisch '1' wanneer de motor rechtsom draait. Logisch '0' wanneer de motor linksom draait. Als de motor niet draait, volgt de uitgang de referentie.
[26]	Bus OK	Actieve communicatie (geen time-out) via de seriële-communicatiepoort.
[27]	Torque limit & stop	Gebruik deze functie bij vrijloop na stop en in koppelbegrenzingsituaties. Het signaal is logisch '0' wanneer de frequentieomvormer een stopsignaal heeft ontvangen en de koppelbegrenzing heeft bereikt.
[28]	Brake, no brake war	De rem is actief en er zijn geen waarschuwingen.
[29]	Brake ready, no fault	De rem is bedrijfsklaar en er zijn geen fouten.
[30]	Brake fault (IGBT)	De uitgang is logisch '1' wanneer de rem-IGBT is kortgesloten. Gebruik deze functie om de frequentieomvormer te beschermen wanneer er een fout optreedt in de remmodule. Gebruik de digitale uitgang/het relais om de netvoeding van de frequentieomvormer uit te schakelen.
[31]	Relay 123	De digitale uitgang/het relais wordt geactiveerd als <i>Stuurwoord</i> [0] is geselecteerd in parametergroep 8-**.

5-40 Function Relay		
Array [9] (Relais 1 [0], Relais 2 [1], Relais 3 [2] (MCB 113), Relais 4 [3] (MCB 113), Relais 5 [4] (MCB 113), Relais 6 [5] (MCB 113), Relais 7 [6] (MCB 105), Relais 8 [7] (MCB 105), Relais 9 [8] (MCB 105))		
Option:	Function:	
[32]	Mech brake ctrl	Mechanische rembesturing is geselecteerd. De geselecteerde parameters in parametergroep 2-2* zijn actief. De uitgang moet worden versterkt om de benodigde stroom voor de remspoel te kunnen leveren. Dit wordt gewoonlijk opgelost door een extern relais aan te sluiten op de betreffende digitale uitgang.
[33]	Safe stop active	(alleen FC 302) Geeft aan dat de Veilige stop op klem 37 is geactiveerd.
[36]	Control word bit 11	Activeert relais 1 via een stuurwoord vanaf een veldbus. Heeft verder geen invloed op het functioneren van de frequentieomvormer. Typische toepassing: het besturen van een extra apparaat via een veldbus. De functie is geldig wanneer 8-10 Control Word Profile is ingesteld op FC-profiel [0].
[37]	Control word bit 12	Activeert relais 2 (alleen FC 302) via een stuurwoord vanaf een veldbus. Heeft verder geen invloed op het functioneren van de frequentieomvormer. Typische toepassing: het besturen van een extra apparaat via een veldbus. De functie is geldig wanneer 8-10 Control Word Profile is ingesteld op FC-profiel [0].
[38]	Motor feedback error	Fout in de snelheidsterugkoppeling vanaf een motor die werkt op basis van een regeling met terugkoppeling. De uitgang kan eventueel worden gebruikt om de frequentieomvormer in noodgevallen over te laten schakelen naar een regeling zonder terugkoppeling.
[39]	Tracking error	Wanneer het verschil tussen de berekende snelheid en de actuele snelheid in 4-35 Tracking Error groter is dan de ingestelde waarde is de digitale uitgang/het relais actief.
[40]	Out of ref range	Actief wanneer de actuele snelheid buiten het ingestelde bereik van 4-52 Warning Speed Low tot 4-55 Warning Reference High ligt.

5-40 Function Relay		
Array [9] (Relais 1 [0], Relais 2 [1], Relais 3 [2] (MCB 113), Relais 4 [3] (MCB 113), Relais 5 [4] (MCB 113), Relais 6 [5] (MCB 113), Relais 7 [6] (MCB 105), Relais 8 [7] (MCB 105), Relais 9 [8] (MCB 105))		
Option:	Function:	
[41]	Below reference, low	Actief wanneer de actuele snelheid lager is dan de ingestelde snelheidsreferentie.
[42]	Above ref, high	Actief wanneer de actuele snelheid hoger is dan de ingestelde snelheidsreferentie.
[43]	Extended PID Limit	
[45]	Bus ctrl.	Bestuurt de digitale uitgang/het relais via een bus. De status van de uitgang wordt ingesteld in 5-90 Digital & Relay Bus Control. De uitgangstatus wordt vastgehouden in geval van een bustime-out.
[46]	Bus ctrl, 1 if timeout	Bestuurt uitgang via bus. De status van de uitgang wordt ingesteld in 5-90 Digital & Relay Bus Control. In geval van een bustime-out wordt de uitgangstatus hoog (1 = aan) gezet.
[47]	Bus ctrl, 0 if timeout	Bestuurt uitgang via bus. De status van de uitgang wordt ingesteld in 5-90 Digital & Relay Bus Control. In geval van een bustime-out wordt de uitgangstatus laag (0 = uit) gezet.
[51]	MCO controlled	Actief wanneer een MCO 302 of MCO 305 is aangesloten. De uitgang wordt bestuurd via de optie.
[60]	Comparator 0	Zie parametergroep 13-1* (Smart Logic Control). De uitgang zal hoog worden als Comparator 0 in de SLC TRUE is. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[61]	Comparator 1	Zie parametergroep 13-1* (Smart Logic Control). De uitgang zal hoog worden als Comparator 1 in de SLC TRUE is. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[62]	Comparator 2	Zie parametergroep 13-1* (Smart Logic Control). De uitgang zal hoog worden als Comparator 2 in de SLC TRUE is. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[63]	Comparator 3	Zie parametergroep 13-1* (Smart Logic Control). De uitgang zal hoog worden als Comparator 3 in de SLC TRUE is. In andere gevallen zal hij laag zijn.

5-40 Function Relay		
Array [9] (Relais 1 [0], Relais 2 [1], Relais 3 [2] (MCB 113), Relais 4 [3] (MCB 113), Relais 5 [4] (MCB 113), Relais 6 [5] (MCB 113), Relais 7 [6] (MCB 105), Relais 8 [7] (MCB 105), Relais 9 [8] (MCB 105))		
Option:	Function:	
[64]	Comparator 4	Zie parametergroep 13-1* (Smart Logic Control). De uitgang zal hoog worden als Comparator 4 in de SLC TRUE is. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[65]	Comparator 5	Zie parametergroep 13-1* (Smart Logic Control). De uitgang zal hoog worden als Comparator 5 in de SLC TRUE is. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[70]	Logic rule 0	Zie parametergroep 13-4* (Smart Logic Control). De uitgang zal hoog worden als Log. regel 0 in de SLC TRUE is. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[71]	Logic rule 1	Zie parametergroep 13-4* (Smart Logic Control). De uitgang zal hoog worden als Log. regel 1 in de SLC TRUE is. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[72]	Logic rule 2	Zie parametergroep 13-4* (Smart Logic Control). De uitgang zal hoog worden als Log. regel 2 in de SLC TRUE is. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[73]	Logic rule 3	Zie parametergroep 13-4* (Smart Logic Control). De uitgang zal hoog worden als Log. regel 3 in de SLC TRUE is. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[74]	Logic rule 4	Zie parametergroep 13-4* (Smart Logic Control). De uitgang zal hoog worden als Log. regel 4 in de SLC TRUE is. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[75]	Logic rule 5	Zie parametergroep 13-4* (Smart Logic Control). De uitgang zal hoog worden als Log. regel 5 in de SLC TRUE is. In andere gevallen zal hij laag zijn.
[80]	SL digital output A	Zie 13-52 <i>SL Controller Action</i> . Uitgang A is laag in geval van SL-controlleractie [32]. Uitgang A is hoog in geval van SL-controlleractie [38].
[81]	SL digital output B	Zie 13-52 <i>SL Controller Action</i> . Uitgang B is laag in geval van SL-control-

5-40 Function Relay																										
Array [9] (Relais 1 [0], Relais 2 [1], Relais 3 [2] (MCB 113), Relais 4 [3] (MCB 113), Relais 5 [4] (MCB 113), Relais 6 [5] (MCB 113), Relais 7 [6] (MCB 105), Relais 8 [7] (MCB 105), Relais 9 [8] (MCB 105))																										
Option:	Function:																									
		leractie [33]. Uitgang B is hoog in geval van SL-controlleractie [39].																								
[82]	SL digital output C	Zie 13-52 <i>SL Controller Action</i> . Uitgang C is laag in geval van SL-controlleractie [34]. Uitgang C is hoog in geval van SL-controlleractie [40].																								
[83]	SL digital output D	Zie 13-52 <i>SL Controller Action</i> . Uitgang D is laag in geval van SL-controlleractie [35]. Uitgang D is hoog in geval van SL-controlleractie [41].																								
[84]	SL digital output E	Zie 13-52 <i>SL Controller Action</i> . Uitgang E is laag in geval van SL-controlleractie [36]. Uitgang E is hoog in geval van SL-controlleractie [42].																								
[85]	SL digital output F	Zie 13-52 <i>SL Controller Action</i> . Uitgang F is laag in geval van SL-controlleractie [37]. Uitgang F is hoog in geval van SL-controlleractie [43].																								
[120]	Local ref active	De uitgang is hoog als 3-13 <i>Reference Site</i> is ingesteld op <i>Lokaal</i> [2] of als 3-13 <i>Reference Site</i> is ingesteld op <i>Gekoppeld Hand/Auto</i> [0] terwijl het LCP in de handmodus staat.																								
		<table border="1"> <thead> <tr> <th>De referentieplaats die is ingesteld in 3-13 <i>Reference Site</i>.</th> <th>Lokale ref. actief [120]</th> <th>Externe ref. actief [121]</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>Referentieplaats: Lokaal 3-13 <i>Reference Site</i> [2]</td> <td>1</td> <td>0</td> </tr> <tr> <td>Referentieplaats: Extern 3-13 <i>Reference Site</i> [1]</td> <td>0</td> <td>1</td> </tr> <tr> <td>Referentieplaats: Gekoppeld Hand/Auto</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>Hand</td> <td>1</td> <td>0</td> </tr> <tr> <td>Hand -> off</td> <td>1</td> <td>0</td> </tr> <tr> <td>Auto -> off</td> <td>0</td> <td>0</td> </tr> <tr> <td>Auto</td> <td>0</td> <td>1</td> </tr> </tbody> </table>	De referentieplaats die is ingesteld in 3-13 <i>Reference Site</i> .	Lokale ref. actief [120]	Externe ref. actief [121]	Referentieplaats: Lokaal 3-13 <i>Reference Site</i> [2]	1	0	Referentieplaats: Extern 3-13 <i>Reference Site</i> [1]	0	1	Referentieplaats: Gekoppeld Hand/Auto			Hand	1	0	Hand -> off	1	0	Auto -> off	0	0	Auto	0	1
De referentieplaats die is ingesteld in 3-13 <i>Reference Site</i> .	Lokale ref. actief [120]	Externe ref. actief [121]																								
Referentieplaats: Lokaal 3-13 <i>Reference Site</i> [2]	1	0																								
Referentieplaats: Extern 3-13 <i>Reference Site</i> [1]	0	1																								
Referentieplaats: Gekoppeld Hand/Auto																										
Hand	1	0																								
Hand -> off	1	0																								
Auto -> off	0	0																								
Auto	0	1																								
		Table 6.11																								
[121]	Remote ref active	De uitgang is hoog als 3-13 <i>Reference Site</i> is ingesteld op <i>Extern</i> [1] of																								

5-40 Function Relay		
Array [9] (Relais 1 [0], Relais 2 [1], Relais 3 [2] (MCB 113), Relais 4 [3] (MCB 113), Relais 5 [4] (MCB 113), Relais 6 [5] (MCB 113), Relais 7 [6] (MCB 105), Relais 8 [7] (MCB 105), Relais 9 [8] (MCB 105))		
Option:		Function:
		<i>Gekoppeld Hand/Auto</i> [0] terwijl het LCP in de automodus staat. Zie hierboven.
[122]	No alarm	De uitgang is hoog als er geen alarm aanwezig is.
[123]	Start command activ	De uitgang is hoog als het startcommando hoog is (bijv. via digitale ingang, busaansluiting, [Hand on] of [Auto on]) en het laatste commando een stopcommando was.
[124]	Running reverse	De uitgang is hoog als de frequentieomvormer linksom loopt (het logische product van de statusbits 'actief' EN 'omkeren').
[125]	Drive in hand mode	De uitgang is hoog als de frequentieomvormer in de handmodus staat (zoals aangegeven door de led boven [Hand on]).
[126]	Drive in auto mode	De uitgang is hoog wanneer de frequentieomvormer in de automodus staat (zoals aangegeven door de led boven [Auto on]).
[151]	ATEX ETR cur. alarm	Alleen beschikbaar als <i>1-90 Motor Thermal Protection</i> is ingesteld op [20] of [21]. Als alarm 164 ATEX ETR str.lim.alarm actief is, zal de uitgang 1 zijn.
[152]	ATEX ETR freq. alarm	Alleen beschikbaar als <i>1-90 Motor Thermal Protection</i> is ingesteld op [20] of [21]. Als alarm 166 ATEX ETR freq.lim.alarm actief is, zal de uitgang 1 zijn.
[153]	ATEX ETR cur. warning	Beschikbaar als <i>1-90 Motor Thermal Protection</i> is ingesteld op [20] of [21]. Als alarm 163 ATEX ETR str.lim.waarsch actief is, zal de uitgang 1 zijn.
[154]	ATEX ETR freq. warning	Alleen beschikbaar als <i>1-90 Motor Thermal Protection</i> is ingesteld op [20] of [21]. Als waarschuwing 165 ATEX ETR freq.lim.waarsch actief is, zal de uitgang 1 zijn.
[188]	AHF Capacitor Connect	
[189]	External Fan Control	De interne besturingslogica voor de interne ventilator wordt overgezet naar deze uitgang om het mogelijk te

5-40 Function Relay		
Array [9] (Relais 1 [0], Relais 2 [1], Relais 3 [2] (MCB 113), Relais 4 [3] (MCB 113), Relais 5 [4] (MCB 113), Relais 6 [5] (MCB 113), Relais 7 [6] (MCB 105), Relais 8 [7] (MCB 105), Relais 9 [8] (MCB 105))		
Option:		Function:
		maken om een externe ventilator te besturen (relevant voor kanaalkoeling met hoog vermogen).
[192]	RS Flipflop 0	
[193]	RS Flipflop 1	
[194]	RS Flipflop 2	
[195]	RS Flipflop 3	
[196]	RS Flipflop 4	
[197]	RS Flipflop 5	
[198]	RS Flipflop 6	
[199]	RS Flipflop 7	

NOTE

Vergeet niet om schakelaar S201 (A53) en S202 (A54) op onderstaande wijze in te stellen wanneer u een stuurkaarttest uitvoert via **14-22 Operation Mode**. Anders zal de test mislukken!

14-22 Operation Mode		
Option:		Function:
		Gebruik deze parameter om normaal bedrijf in te stellen, om tests uit te voeren of om alle parameters te initialiseren met uitzondering van <i>15-03 Power Up's</i> , <i>15-04 Over Temp's</i> en <i>15-05 Over Volt's</i> . Deze functie is alleen actief wanneer het afgegeven vermogen wordt teruggevoerd naar de frequentieomvormer. Selecteer <i>Normaal bedrijf</i> [0] voor normaal bedrijf van de frequentieomvormer met de motor in de geselecteerde toepassing. Selecteer <i>Stuurkaarttest</i> [1] om de analoge en digitale ingangen en de +10 V-stuurspanning te controleren. Voor deze test is een teststekker met interne aansluitingen nodig. Ga voor de stuurkaarttest als volgt te werk:
		<ol style="list-style-type: none"> 1. Selecteer <i>Stuurkaarttest</i> [1]. 2. Schakel de netvoeding af en wacht tot de displayverlichting uit gaat. 3. Zet de schakelaars S201 (A53) en S202 (A54) = 'AAN'/I. 4. Plaats de teststekker (zie hieronder). 5. Sluit aan op de netvoeding. 6. Voer diverse tests uit.

14-22 Operation Mode	
Option:	Function:
	<p>7. De resultaten worden weergegeven op het LCP en de frequentieomvormer komt in een oneindige lus terecht.</p> <p>8. 14-22 Operation Mode wordt automatisch ingesteld op Normaal bedrijf. Schakel na het uitvoeren van een stuurkaarttest de frequentieomvormer af en weer in om in <i>Normaal bedrijf</i> op te starten.</p> <p>Als de test is gelukt LCP-uitlizing: Stuurkaart OK. Schakel de netvoeding af en verwijder de teststekker. De groene led op de stuurkaart zal gaan branden.</p> <p>Als de test is mislukt LCP-uitlizing: Stuurkaart I/O-fout. Vervang de frequentieomvormer of de stuurkaart. De rode led op de stuurkaart gaat branden. Teststekkers (verbind de volgende klemmen met elkaar): 18 - 27 - 32; 19 - 29 - 33; 42 - 53 - 54.</p> <p style="text-align: right;">130BA097.12</p> <p style="text-align: right;">130BB908.10</p> <p>Illustration 6.13</p> <p>Selecteer <i>Initialisatie</i> [2] om alle parameterwaarden terug te zetten naar de standaardinstelling, met uitzondering van 15-03 Power Up's, 15-04 Over Temp's en 15-05 Over Volt's. De frequentieomvormer zal bij de eerstvolgende inschakeling resetten. Hierbij wordt ook 14-22 Operation Mode teruggezet naar de standaardinstelling <i>Normaal bedrijf</i> [0].</p>
[0]	Normal operation
[1]	Control card test
[2]	Initialisation

14-22 Operation Mode	
Option:	Function:
[3]	Boot mode

14-50 RFI Filter	
Deze parameter is alleen beschikbaar voor de FC 302. Hij is niet relevant voor de FC 301 vanwege een ander ontwerp en kortere motorkabels.	
Option:	Function:
[0]	Off
[1] *	On

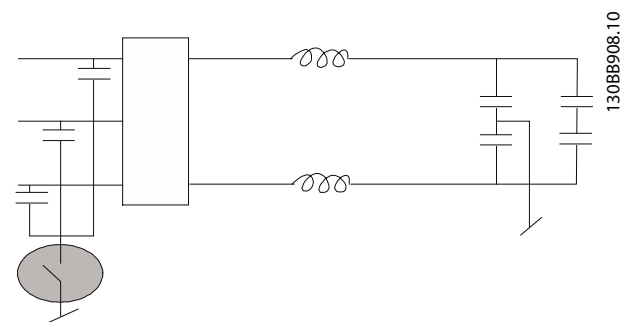


Illustration 6.14

15-43 Software Version	
Range:	Function:
0 *	[0 - 0]
Geef de gecombineerde softwareversie (of 'pakketversie'), bestaande uit vermogenssoftware en besturingssoftware, weer.	

6.2 Active Filter programmeren

De fabriekinstellingen voor het filterdeel van de Low Harmonic Drive zijn gekozen voor een optimale werking met minimale aanvullende programmering. Alle CT-waarden, maar ook de frequentie, spanningsniveaus en andere waarden die direct gekoppeld zijn aan de omvormerconfiguratie, zijn voorgeprogrammeerd.

Het wijzigen van andere parameters die de werking van het filter beïnvloeden, wordt afgeraden. Op basis van persoonlijke voorkeuren kunt u echter wel de gewenste uitlizingen instellen en bepalen welke informatie in de statusregels op het LCP moet worden weergegeven.

Om het filter te configureren, zijn de volgende twee stappen noodzakelijk.

- Wijzig de nominale spanning in *300-10 Active Filter Nominal Voltage*.
- Zorg dat het filter in de automodus staat (druk op [Auto on]).

Overzicht van parametergroepen voor het filterdeel

Groep	Benaming	Functie
0-**	Bediening/display	Parameters die betrekking hebben op de basisfuncties van het filter, de functie van de LCP-toetsen en de configuratie van het LCP-display.
5-**	Digitaal In/Uit	Parametergroep voor het configureren van de digitale in- en uitgangen.
8-**	Comm. en opties	Parametergroep voor het configureren van communicatie en opties.
14-**	Speciale functies	Parametergroep voor het configureren van speciale functies.
15-**	Geg. eenheid	Parametergroep met informatie over het filter, zoals bedrijfsgegevens, hardware-configuratie en softwareversies.
16-**	Data-uitlezingen	Parametergroep voor data-uitlezing, bijv. actuele referenties, spanning, regeling, alarmen, waarschuwingen en statuswoorden.
300-**	AF-instell.	Parametergroep voor het instellen van het Active Filter. Het wordt afgeraden op de instellingen in deze parametergroep te wijzigen, met uitzondering van par. 300-10 <i>Nom. spanning actief filter</i> .
301-**	AF-uitlezing	Parameters voor uitlezing van het filter.

Table 6.12 Parametergroepen

Een lijst met alle parameters die via het filter-LCP toegankelijk zijn, is te vinden in de sectie *Parameteropties – filter*. Een uitgebreidere beschrijving van de parameters voor het actieve filter is te vinden in de *VLT Active Filter AAF 00x Bedieningshandleiding*, MG.90.Vx.yy.

6.2.1 De Low Harmonic Drive gebruiken in NPN-modus

De standaardinstelling voor *5-00 Digital I/O Mode* is de PNP-modus. Als de NPN-modus gewenst is, is het noodzakelijk om de bedrading in het filterdeel van de Low Harmonic Drive te wijzigen. Voordat u de instelling in *5-00 Digital I/O Mode* wijzigt in NPN moet de kabel die is aangesloten op 24 V (stuurklem 12 of 13) worden verplaatst naar klem 20 (aarde).

6.3 Parameterlijsten – frequentieomvormer

Wijzigingen tijdens bedrijf

'TRUE' (WAAR) betekent dat de parameter kan worden gewijzigd terwijl de frequentieomvormer in bedrijf is en 'FALSE' (ONWAAR) betekent dat deze moet worden stopgezet voordat er een wijziging kan worden doorgevoerd.

Conv. index	100	67	6	5	4	3	2	1	0	-1	-2	-3	-4	-5	-6
Conv. factor	1	1/60	1000000	100000	10000	1000	100	10	1	0,1	0,01	0,001	0,0001	0,00001	0,000001

Table 6.13

Datatype	Beschrijving	Type
2	Integer 8	Int8
3	Integer 16	Int16
4	Integer 32	Int32
5	Zonder teken 8	Uint8
6	Zonder teken 16	Uint16
7	Zonder teken 32	Uint32
9	Zichtbare reeks	VisStr
33	Genormaliseerde waarde 2 bytes	N2
35	Bitvolgorde van 16 boolean-variabelen	V2
54	Tijdsverschil zonder datum	TimD

Table 6.14

Zie de Design Guide voor meer informatie over datatype 33, 35 en 54.

De parameters voor de frequentieomvormer zijn verdeeld in diverse parametergroepen om een eenvoudige selectie van de juiste parameters mogelijk te maken voor een optimale werking van de frequentieomvormer.

0-** Bedienings- en displayparameters voor de basisinstellingen van de frequentieomvormer

1-** De belastings- en motorparameters; deze bevatten alle parameters die betrekking hebben op de belasting en de motor

2-** Remparameters

3-** Referenties en aan-/uitlooppparameters, inclusief de DigiPot-functie

4-** Begrenzings en waarschuwingen; instelling van begrenzingen en waarschuwingparameters

5-** Digitale in- en uitgangen, inclusief relaisbesturingen

6-** Analoge in- en uitgangen

7-** Regelaars; parameters voor het instellen van snelheids- en procesregelingen

8-** Communicatie- en optieparameters; instelling van de parameters voor de FC RS-485 en FC USB-poorten.

9-** Profibus-parameters

10-** DeviceNet- en CAN-veldbusparameters

12-** Ethernetparameters

13-** Smart Logic Control-parameters

14-** Parameters voor speciale functies

15-** Parameters m.b.t. omvormergegevens

16-** Uitleesparameters

17-** Encoderoptieparameters

18-** Data-uitlezingen 2

30-** Speciale functies

32-** Basisparameters voor MCO 305

33-** Geavanceerde parameters voor MCO 305

34-** Uitleesparameters voor MCO-gegevens

35-** Sensoringangoptie

6.3.1 0-** Bediening/display

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
0-0* Basisinstellingen							
0-01	Taal	[0] English	1 set-up		TRUE	-	Uint8
0-02	Eenh. motortoerental	[0] TPM	2 set-ups		FALSE	-	Uint8
0-03	Regionale instellingen	[0] Internationaal	2 set-ups		FALSE	-	Uint8
0-04	Bedieningsstatus bij insch. (handm.)	[1] Gedw. stop, ref=oud	All set-ups		TRUE	-	Uint8
0-09	Performance Monitor	0.0 %	All set-ups		TRUE	-1	Uint16
0-1* Setupafhandeling							
0-10	Actieve setup	[1] Setup 1	1 set-up		TRUE	-	Uint8
0-11	Setup wijzigen	[1] Setup 1	All set-ups		TRUE	-	Uint8
0-12	Setup gekoppeld aan	[0] Niet gekoppeld	All set-ups		FALSE	-	Uint8
0-13	Uitlez.: Gekopp. setups	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
0-14	Uitlez.: Wijzig setups/kanaal	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
0-2* LCP-display							
0-20	Displayregel 1.1 klein	1617	All set-ups		TRUE	-	Uint16
0-21	Displayregel 1.2 klein	1614	All set-ups		TRUE	-	Uint16
0-22	Displayregel 1.3 klein	1610	All set-ups		TRUE	-	Uint16
0-23	Displayregel 2 groot	1613	All set-ups		TRUE	-	Uint16
0-24	Displayregel 3 groot	1602	All set-ups		TRUE	-	Uint16
0-25	Persoonlijk menu	ExpressionLimit	1 set-up		TRUE	0	Uint16
0-3* Std uitlezing LCP							
0-30	Eenheid voor uitlezing gebr.	[0] Geen	All set-ups		TRUE	-	Uint8
0-31	Min. waarde van uitlezing klant	0.00 CustomReadoutUnit	All set-ups		TRUE	-2	Int32
0-32	Max. waarde uitlezing klant	100.00 CustomReadoutUnit	All set-ups		TRUE	-2	Int32
0-37	Display Text 1	0 N/A	1 set-up		TRUE	0	VisStr[25]
0-38	Display Text 2	0 N/A	1 set-up		TRUE	0	VisStr[25]
0-39	Display Text 3	0 N/A	1 set-up		TRUE	0	VisStr[25]
0-4* LCP-toetsenbord							
0-40	[Hand on]-toets op LCP	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
0-41	[Off]-toets op LCP	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
0-42	[Auto on]-toets op LCP	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
0-43	[Reset]-toets op LCP	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
0-44	[Off/Reset] Key on LCP	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
0-45	[Drive Bypass] Key on LCP	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
0-5* Kopiëren/Oppl.							
0-50	LCP kopiëren	[0] Geen kopie	All set-ups		FALSE	-	Uint8
0-51	Kopie setup	[0] Geen kopie	All set-ups		FALSE	-	Uint8
0-6* Wachtw.							
0-60	Wachtw. hoofdmenu	100 N/A	1 set-up		TRUE	0	Int16
0-61	Toegang hoofdmenu zonder wachtw.	[0] Voll. toeg.	1 set-up		TRUE	-	Uint8
0-65	Wachtwoord snelmenu	200 N/A	1 set-up		TRUE	0	Int16
0-66	Toegang snelmenu zonder wachtw.	[0] Voll. toeg.	1 set-up		TRUE	-	Uint8
0-67	Wachtwoord bus	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16

Table 6.15

6.3.2 1-** Belasting & motor

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
1-0* Alg. instellingen							
1-00	Configuratiemodus	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
1-01	Motorbesturingsprincipe	null	All set-ups		FALSE	-	Uint8
1-02	Flux motorterugk.bron	[1] 24V-encoder	All set-ups	x	FALSE	-	Uint8
1-03	Koppelkarakteristiek	[0] Constant koppel	All set-ups		TRUE	-	Uint8
1-04	Overspanningsmodus	[0] Hoog koppel	All set-ups		FALSE	-	Uint8
1-05	Configuratie lokale modus	[2] Als modus par 1-00	All set-ups		TRUE	-	Uint8
1-06	Clockwise Direction	[0] Normal	All set-ups		FALSE	-	Uint8
1-1* Motorselectie							
1-10	Motorconstructie	[0] Asynchroon	All set-ups		FALSE	-	Uint8
1-2* Motordata							
1-20	Motorverm. [kW]	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	1	Uint32
1-21	Motorverm. [PK]	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	-2	Uint32
1-22	Motorspanning	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	0	Uint16
1-23	Motorfrequentie	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	0	Uint16
1-24	Motorstroom	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	-2	Uint32
1-25	Nom. motorsnelheid	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	67	Uint16
1-26	Cont. nom. motorkoppel	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	-1	Uint32
1-29	Autom. aanpassing motorgeg. (AMA)	[0] Uit	All set-ups		FALSE	-	Uint8
1-3* Geav. Motordata							
1-30	Statorweerstand (Rs)	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	-4	Uint32
1-31	Rotorweerstand (Rr)	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	-4	Uint32
1-33	Statorlek-reactantie (X1)	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	-4	Uint32
1-34	Rotorlekreactantie (X2)	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	-4	Uint32
1-35	Hoofdreactantie (Xh)	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	-4	Uint32
1-36	Ijzerverliesweerstand (Rfe)	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	-3	Uint32
1-37	Inductantie d-as (Ld)	ExpressionLimit	All set-ups	x	FALSE	-4	Int32
1-39	Motorpolen	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	0	Uint8
1-40	Tegen-EMK bij 1000 TPM	ExpressionLimit	All set-ups	x	FALSE	0	Uint16
1-41	Offset motorhoek	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Int16
1-5* Bel. onafh. inst.							
1-50	Motormagnetisering bij nulsnelheid	100 %	All set-ups		TRUE	0	Uint16
1-51	Min. snelh. norm. magnetisering [TPM]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	67	Uint16
1-52	Min. snelh. norm. magnetisering [Hz]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-1	Uint16
1-53	Model versch.frequentie	ExpressionLimit	All set-ups	x	FALSE	-1	Uint16
1-54	Voltage reduction in fieldweakening	0 V	All set-ups		FALSE	0	Uint8
1-55	U/f-karakteristiek - U	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-1	Uint16
1-56	U/f-karakteristiek - F	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-1	Uint16
1-58	Flystart Test Pulses Current	30 %	All set-ups		FALSE	0	Uint16
1-59	Flystart Test Pulses Frequency	200 %	All set-ups		FALSE	0	Uint16
1-6* Bel. afhank. inst.							
1-60	Belast. comp. bij lage snelheid	100 %	All set-ups		TRUE	0	Int16
1-61	Belastingcomp. bij hoge snelheid	100 %	All set-ups		TRUE	0	Int16
1-62	Slipcompensatie	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Int16
1-63	Slipcompensatie tijdconstante	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-2	Uint16
1-64	Resonantiedemping	100 %	All set-ups		TRUE	0	Uint16
1-65	Resonantiedemping tijdconstante	5 ms	All set-ups		TRUE	-3	Uint8
1-66	Min. stroom bij lage snelh.	100 %	All set-ups	x	TRUE	0	Uint8
1-67	Belastingstype	[0] Passieve bel.	All set-ups	x	TRUE	-	Uint8

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
1-68	Min. traagheid	ExpressionLimit	All set-ups	x	FALSE	-4	Uint32
1-69	Max. traagheid	ExpressionLimit	All set-ups	x	FALSE	-4	Uint32
1-7* Startaanpassingen							
1-71	Startvertraging	0.0 s	All set-ups		TRUE	-1	Uint8
1-72	Startfunctie	[2] Vrijloop/vertr.-tijd	All set-ups		TRUE	-	Uint8
1-73	Vlieg. start	null	All set-ups		FALSE	-	Uint8
1-74	Startsnelh. [TPM]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	67	Uint16
1-75	Startsnelh. [Hz]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-1	Uint16
1-76	Startstroom	0.00 A	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
1-8* Stopaanpassingen							
1-80	Functie bij stop	[0] Vrijloop	All set-ups		TRUE	-	Uint8
1-81	Min. snelh. functie bij stop [RPM]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	67	Uint16
1-82	Min. snelh. voor functie bij stop [Hz]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-1	Uint16
1-83	Precisiestopfunctie	[0] Prec.stop met uitloop	All set-ups		FALSE	-	Uint8
1-84	Prec. stoptellerwaarde	100000 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint32
1-85	Precisiestop snelh.comp. vertr.	10 ms	All set-ups		TRUE	-3	Uint8
1-9* Motortemperatuur							
1-90	Therm. motorbeveiliging	[0] Geen bescherm.	All set-ups		TRUE	-	Uint8
1-91	Ext. motor-ventilator	[0] Nee	All set-ups		TRUE	-	Uint16
1-93	Thermistorbron	[0] Geen	All set-ups		TRUE	-	Uint8
1-95	KTY-sensortype	[0] KTY-sensor 1	All set-ups	x	TRUE	-	Uint8
1-96	KTY-thermistorbron	[0] Geen	All set-ups	x	TRUE	-	Uint8
1-97	KTY-drempelwaarde	80 °C	1 set-up	x	TRUE	100	Int16

Table 6.16

6.3.3 2-** Remmen

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
2-0* DC-rem							
2-00	DC-houdstroom	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
2-01	DC-remstroom	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint16
2-02	DC-remtijd	10.0 s	All set-ups		TRUE	-1	Uint16
2-03	Inschakelsnelh. DC-rem [tpm]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	67	Uint16
2-04	Inschakelsnelh. DC-rem [Hz]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-1	Uint16
2-05	Max. referentie	MaxReference (P303)	All set-ups		TRUE	-3	Int32
2-1* Remenergie-functie							
2-10	Remfunctie	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
2-11	Remweerstand (ohm)	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Uint16
2-12	Begrenzing remvermogen (kW)	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Uint32
2-13	Bewaking remvermogen	[0] Uit	All set-ups		TRUE	-	Uint8
2-15	Remtest	[0] Uit	All set-ups		TRUE	-	Uint8
2-16	AC brake Max. Current	100.0 %	All set-ups		TRUE	-1	Uint32
2-17	Overspanningsreg.	[0] Uitgesch.	All set-ups		TRUE	-	Uint8
2-18	Voorwaarde remtest	[0] Bij inschakelen	All set-ups		TRUE	-	Uint8
2-19	Over-voltage Gain	100 %	All set-ups		TRUE	0	Uint16
2-2* Mechanische rem							
2-20	Stroom bij vrijgave rem	I _{max} VLT (P1637)	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
2-21	Snelheid remactivering [TPM]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	67	Uint16
2-22	Snelheid activering rem [Hz]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-1	Uint16
2-23	Vertraging remactivering	0.0 s	All set-ups		TRUE	-1	Uint8
2-24	Stopvertr.	0.0 s	All set-ups		TRUE	-1	Uint8
2-25	Tijd vrijgave rem	0.20 s	All set-ups		TRUE	-2	Uint16
2-26	Koppelref.	0.00 %	All set-ups		TRUE	-2	Int16
2-27	Ramp-tijd koppel	0.2 s	All set-ups		TRUE	-1	Uint8
2-28	Verst.boostfactor	1.00 N/A	All set-ups		TRUE	-2	Uint16

Table 6.17

6.3.4 3-** Ref./Ramp.

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
3-0* Ref. begrenz.							
3-00	Referentiebereik	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
3-01	Referentie/terugk.eenheid	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
3-02	Minimumreferentie	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-3	Int32
3-03	Max. referentie	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-3	Int32
3-04	Referentiefunctie	[0] Som	All set-ups		TRUE	-	Uint8
3-1* Referenties							
3-10	Ingestelde ref.	0.00 %	All set-ups		TRUE	-2	Int16
3-11	Jog-snelh. [Hz]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-1	Uint16
3-12	Versnell./vertrag.-waarde	0.00 %	All set-ups		TRUE	-2	Int16
3-13	Referentieplaats	[0] Gekoppeld Hand/Auto	All set-ups		TRUE	-	Uint8
3-14	Ingestelde relatieve ref.	0.00 %	All set-ups		TRUE	-2	Int32
3-15	Referentiebron 1	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
3-16	Referentiebron 2	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
3-17	Referentiebron 3	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
3-18	Rel. schaling van referentiebron	[0] Geen functie	All set-ups		TRUE	-	Uint8
3-19	Jog-snelh. [TPM]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	67	Uint16
3-4* Ramp 1							
3-40	Ramp 1 type	[0] Lineair	All set-ups		TRUE	-	Uint8
3-41	Ramp 1 aanlooptijd	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
3-42	Ramp 1 uitlooptijd	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
3-45	Ramp 1 S-ramp ratio bij versn. Start	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-46	Ramp 1 S-ramp ratio bij versn. Einde	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-47	Ramp 1 S-ramp ratio bij vertr. Start	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-48	Ramp 1 S-ramp ratio bij vertr. Einde	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-5* Ramp 2							
3-50	Ramp 2 type	[0] Lineair	All set-ups		TRUE	-	Uint8
3-51	Ramp 2 aanlooptijd	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
3-52	Ramp 2 uitlooptijd	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
3-55	Ramp 2 S-ramp ratio bij versn. Start	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-56	Ramp 2 S-ramp ratio bij versn. Einde	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-57	Ramp 2 S-ramp ratio bij vertr. Start	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-58	Ramp 2 S-ramp ratio bij vertr. Einde	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-6* Ramp 3							
3-60	Ramp 3 type	[0] Lineair	All set-ups		TRUE	-	Uint8
3-61	Ramp 3 aanlooptijd	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
3-62	Ramp 3 uitlooptijd	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
3-65	Ramp 3 S-ramp ratio bij versn. Start	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-66	Ramp 3 S-ramp ratio bij versn. Einde	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-67	Ramp 3 S-ramp ratio bij vertr. Start	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-68	Ramp 3 S-ramp ratio bij vertr. Einde	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-7* Ramp 4							
3-70	Ramp 4 type	[0] Lineair	All set-ups		TRUE	-	Uint8
3-71	Ramp 4 aanlooptijd	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
3-72	Ramp 4 uitlooptijd	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
3-75	Ramp 4 S-ramp ratio bij versn. Start	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-76	Ramp 4 S-ramp ratio bij versn. Einde	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-77	Ramp 4 S-ramp ratio bij vertr. Start	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-78	Ramp 4 S-ramp ratio bij vertr. Einde	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
3-8* Andere Ramps							
3-80	Jog ramp-tijd	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
3-81	Snelle stop ramp-tijd	ExpressionLimit	2 set-ups		TRUE	-2	Uint32
3-82	Snelle stop aan/uitloop	[0] Lineair	All set-ups		TRUE	-	Uint8
3-83	Snelle stop S-rampverh. bij decel. start	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-84	Snelle stop S-rampverh. bij decel. einde	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-9* Dig. pot.meter							
3-90	Stapgrootte	0.10 %	All set-ups		TRUE	-2	Uint16
3-91	Ramp-tijd	1.00 s	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
3-92	Spann.herstel	[0] Uit	All set-ups		TRUE	-	Uint8
3-93	Max. begrenzing	100 %	All set-ups		TRUE	0	Int16
3-94	Min. begrenzing	-100 %	All set-ups		TRUE	0	Int16
3-95	Aan/uitloopvertr.	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-3	TimD

Table 6.18

6.3.5 4-** Begr./waarsch.

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
4-1* Motorbegr.							
4-10	Draairichting motor	null	All set-ups		FALSE	-	Uint8
4-11	Motorsnelh. lage begr. [RPM]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	67	Uint16
4-12	Motorsnelh. lage begr. [Hz]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-1	Uint16
4-13	Motorsnelh. hoge begr. [RPM]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	67	Uint16
4-14	Motorsnelh. hoge begr. [Hz]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-1	Uint16
4-16	Koppelbegrenzing motormodus	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-1	Uint16
4-17	Koppelbegrenzing generatormodus	100.0 %	All set-ups		TRUE	-1	Uint16
4-18	Stroombegr.	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-1	Uint32
4-19	Max. uitgangsfreq.	132.0 Hz	All set-ups		FALSE	-1	Uint16
4-2* Begr.factoren							
4-20	Bron koppelbegrenzingsfactor	[0] Geen functie	All set-ups		TRUE	-	Uint8
4-21	Bron snelheidsbegr.factor	[0] Geen functie	All set-ups		TRUE	-	Uint8
4-3* Bew. motorterugk.							
4-30	Motorterugkoppelingsverliesfunctie	[2] Uitschakeling (trip)	All set-ups		TRUE	-	Uint8
4-31	Motorterugkoppelingssnelh. fout	300 RPM	All set-ups		TRUE	67	Uint16
4-32	Motorterugkoppelingsverliestime-out	0.05 s	All set-ups		TRUE	-2	Uint16
4-34	Volgfoutfunctie	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
4-35	Volgfout	10 RPM	All set-ups		TRUE	67	Uint16
4-36	Volgfouttime-out	1.00 s	All set-ups		TRUE	-2	Uint16
4-37	Volgfout aan/uitloop	100 RPM	All set-ups		TRUE	67	Uint16
4-38	Volgfout time-out aan/uitloop	1.00 s	All set-ups		TRUE	-2	Uint16
4-39	Volgfout na time-out aan/uitloop	5.00 s	All set-ups		TRUE	-2	Uint16
4-5* Aanp. waarsch.							
4-50	Waarschuwing stroom laag	0.00 A	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
4-51	Waarschuwing stroom hoog	ImaxVLT (P1637)	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
4-52	Waarschuwing snelheid laag	0 RPM	All set-ups		TRUE	67	Uint16
4-53	Waarschuwing snelheid hoog	outputSpeedHighLimit (P413)	All set-ups		TRUE	67	Uint16
4-54	Waarsch: referentie laag	-999999.999 N/A	All set-ups		TRUE	-3	Int32
4-55	Waarsch: referentie hoog	999999.999 N/A	All set-ups		TRUE	-3	Int32
4-56	Waarsch: terugk. laag	-999999.999 Reference-FeedbackUnit	All set-ups		TRUE	-3	Int32
4-57	Waarsch: terugk. hoog	999999.999 Reference-FeedbackUnit	All set-ups		TRUE	-3	Int32
4-58	Motorfasefunctie ontbreekt	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
4-6* Snelh.-bypass							
4-60	Bypass-snelh. vanaf [RPM]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	67	Uint16
4-61	Bypass-snelh. vanaf [Hz]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-1	Uint16
4-62	Bypass-snelh. naar [RPM]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	67	Uint16
4-63	Bypass-snelh. tot [Hz]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-1	Uint16

Table 6.19

6.3.6 5-** Digitaal In/Uit

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
5-0* Dig. I/O-modus							
5-00	Dig. I/O-modus	[0] PNP	All set-ups		FALSE	-	Uint8
5-01	Klem 27 modus	[0] Ingang	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-02	Klem 29 modus	[0] Ingang	All set-ups	x	TRUE	-	Uint8
5-1* Dig. ingangen							
5-10	Klem 18 digitale ingang	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-11	Klem 19 digitale ingang	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-12	Klem 27 digitale ingang	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-13	Klem 29 digitale ingang	null	All set-ups	x	TRUE	-	Uint8
5-14	Klem 32 digitale ingang	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-15	Klem 33 digitale ingang	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-16	Klem X30/2 digitale ingang	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-17	Klem X30/3 digitale ingang	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-18	Klem X30/4 digitale ingang	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-19	Klem 37 Veilige stop	[1] Alarm Veilige stop	1 set-up		TRUE	-	Uint8
5-20	Klem X46/1 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-21	Klem X46/3 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-22	Klem X46/5 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-23	Klem X46/7 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-24	Klem X46/9 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-25	Klem X46/11 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-26	Klem X46/13 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-3* Dig. uitgangen							
5-30	Klem 27 dig. uitgang	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-31	Klem 29 dig. uitgang	null	All set-ups	x	TRUE	-	Uint8
5-32	Klem X30/6 dig. uitgang (MCB 101)	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-33	Klem X30/7 dig. uitgang (MCB 101)	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-4* Relais							
5-40	Functierelais	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-41	Aan-vertr., relais	0.01 s	All set-ups		TRUE	-2	Uint16
5-42	Uit-vertr., relais	0.01 s	All set-ups		TRUE	-2	Uint16
5-5* Pulsingang							
5-50	Klem 29 lage freq.	100 Hz	All set-ups	x	TRUE	0	Uint32
5-51	Klem 29 hoge freq.	100 Hz	All set-ups	x	TRUE	0	Uint32
5-52	Klem 29 lage ref./terugk. waarde	0.000 ReferenceFeed-backUnit	All set-ups	x	TRUE	-3	Int32
5-53	Klem 29 hoge ref./terugk. waarde	ExpressionLimit	All set-ups	x	TRUE	-3	Int32
5-54	Pulsfilter tijdconstante nr. 29	100 ms	All set-ups	x	FALSE	-3	Uint16
5-55	Klem 33 lage freq.	100 Hz	All set-ups		TRUE	0	Uint32
5-56	Klem 33 hoge freq.	100 Hz	All set-ups		TRUE	0	Uint32
5-57	Klem 33 lage ref./terugk. waarde	0.000 ReferenceFeed-backUnit	All set-ups		TRUE	-3	Int32
5-58	Klem 33 hoge ref./terugk. waarde	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-3	Int32
5-59	Pulsfilter tijdconstante nr. 33	100 ms	All set-ups		FALSE	-3	Uint16
5-6* Pulsuitgang							
5-60	Klem 27 pulsuitgangsvariabele	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-62	Max. freq. pulsuitgang 27	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Uint32
5-63	Klem 29 pulsuitgangsvariabele	null	All set-ups	x	TRUE	-	Uint8
5-65	Max. freq. pulsuitgang 29	ExpressionLimit	All set-ups	x	TRUE	0	Uint32

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
5-66	Klem X30/6 pulsuitgangsvariabele	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-68	Max. freq. pulsuitgang X30/6	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Uint32
5-7* 24 V encoder-ing.							
5-70	Klem 32/33 pulsen per omwenteling	1024 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
5-71	Klem 32/33 encoderrichting	[0] Rechtsom	All set-ups		FALSE	-	Uint8
5-9* Via busbesturing							
5-90	Digitale & relaisbesturing bus	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint32
5-93	Pulsuitgang 27 busbesturing	0.00 %	All set-ups		TRUE	-2	N2
5-94	Pulsuitgang 27 time-outinstelling	0.00 %	1 set-up		TRUE	-2	Uint16
5-95	Pulsuitgang 29 busbesturing	0.00 %	All set-ups	x	TRUE	-2	N2
5-96	Pulsuitgang 29 time-outinstelling	0.00 %	1 set-up	x	TRUE	-2	Uint16
5-97	Pulsuitgang X30/6 busbest.	0.00 %	All set-ups		TRUE	-2	N2
5-98	Pulsuitgang X30/6 time-outinst.	0.00 %	1 set-up		TRUE	-2	Uint16

Table 6.20

6.3.7 6-** AnalooG In/Uit

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
6-0* Anal. I/O-modus							
6-00	Live zero time-out-tijd	10 s	All set-ups		TRUE	0	Uint8
6-01	Live zero time-out-functie	[0] Uit	All set-ups		TRUE	-	Uint8
6-1* Anal. ingang 1							
6-10	Klem 53 lage spanning	0.07 V	All set-ups		TRUE	-2	Int16
6-11	Klem 53 hoge spanning	10.00 V	All set-ups		TRUE	-2	Int16
6-12	Klem 53 lage stroom	0.14 mA	All set-ups		TRUE	-5	Int16
6-13	Klem 53 hoge stroom	20.00 mA	All set-ups		TRUE	-5	Int16
6-14	Klem 53 lage ref./terugkopp. waarde	0 ReferenceFeedbackUnit	All set-ups		TRUE	-3	Int32
6-15	Klem 53 hoge ref./terugkopp. waarde	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-3	Int32
6-16	Klem 53 filter tijdconstante	0.001 s	All set-ups		TRUE	-3	Uint16
6-2* Anal. ingang 2							
6-20	Klem 54 lage spanning	0.07 V	All set-ups		TRUE	-2	Int16
6-21	Klem 54 hoge spanning	10.00 V	All set-ups		TRUE	-2	Int16
6-22	Klem 54 lage stroom	0.14 mA	All set-ups		TRUE	-5	Int16
6-23	Klem 54 hoge stroom	20.00 mA	All set-ups		TRUE	-5	Int16
6-24	Klem 53 lage ref./terugkopp. waarde	0 ReferenceFeedbackUnit	All set-ups		TRUE	-3	Int32
6-25	Klem 54 hoge ref./terugkopp. waarde	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-3	Int32
6-26	Klem 54 filter tijdconstante	0.001 s	All set-ups		TRUE	-3	Uint16
6-3* Anal. ingang 3							
6-30	Klem X30/11 lage spanning	0.07 V	All set-ups		TRUE	-2	Int16
6-31	Klem X30/11 hoge spanning	10.00 V	All set-ups		TRUE	-2	Int16
6-34	Klem X30/11 lage ref./terugk. waarde	0 ReferenceFeedbackUnit	All set-ups		TRUE	-3	Int32
6-35	Klem X30/11 hoge ref./terugk. waarde	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-3	Int32
6-36	Klem X30/11 filtertijdconstante	0.001 s	All set-ups		TRUE	-3	Uint16
6-4* Anal. ingang 4							
6-40	Klem X30/12 lage spanning	0.07 V	All set-ups		TRUE	-2	Int16
6-41	Klem X30/12 hoge spanning	10.00 V	All set-ups		TRUE	-2	Int16
6-44	Klem X30/12 lage ref./terugk. waarde	0 ReferenceFeedbackUnit	All set-ups		TRUE	-3	Int32
6-45	Klem X30/12 hoge ref./terugk. waarde	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-3	Int32
6-46	Klem X30/12 filtertijdconstante	0.001 s	All set-ups		TRUE	-3	Uint16
6-5* Anal. uitgang 1							
6-50	Klem 42 uitgang	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
6-51	Klem 42 uitgang min. schaal	0.00 %	All set-ups		TRUE	-2	Int16
6-52	Klem 42 uitgang max. schaal	100.00 %	All set-ups		TRUE	-2	Int16
6-53	Klem 42 uitgang busbesturing	0.00 %	All set-ups		TRUE	-2	N2
6-54	Klem 42 uitgang time-outinstelling	0.00 %	1 set-up		TRUE	-2	Uint16
6-55	Klem 42 uitgangfilter	[0] Uit	1 set-up		TRUE	-	Uint8
6-6* Anal. uitgang 2							
6-60	Klem X30/8 uitgang	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
6-61	Klem X30/8 min. schaling	0.00 %	All set-ups		TRUE	-2	Int16
6-62	Klem X30/8 max. schaling	100.00 %	All set-ups		TRUE	-2	Int16
6-63	Klem X30/8 busbesturing	0.00 %	All set-ups		TRUE	-2	N2
6-64	Klem X30/8 uitgang time-outinstelling	0.00 %	1 set-up		TRUE	-2	Uint16
6-7* Anal. uitgang 3							
6-70	Klem X45/1 uitgang	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
6-71	Klem X45/1 min. schaling	0.00 %	All set-ups		TRUE	-2	Int16
6-72	Klem X45/1 max. schaling	100.00 %	All set-ups		TRUE	-2	Int16
6-73	Klem X45/1 busbesturing	0.00 %	All set-ups		TRUE	-2	N2

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
6-80	Klem X45/3 uitgang	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
6-81	Klem X45/3 min. schaling	0.00 %	All set-ups		TRUE	-2	Int16
6-82	Klem X45/3 max. schaling	100.00 %	All set-ups		TRUE	-2	Int16
6-83	Klem X45/3 busbesturing	0.00 %	All set-ups		TRUE	-2	N2
6-84	Klem X45/3 uitgang time-outinstelling	0.00 %	1 set-up		TRUE	-2	Uint16

Table 6.21

6.3.8 7-** Regelaars

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
7-0* Snelh.-PID-reg.							
7-00	Terugk.bron snelheids-PID	null	All set-ups		FALSE	-	Uint8
7-02	Snelheids-PID, prop. versterking	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-3	Uint16
7-03	Snelheids-PID, integratietijd	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-4	Uint32
7-04	Snelheids-PID, differentiatietijd	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-4	Uint16
7-05	Snelheids-PID, diff. versterkingslimiet	5.0 N/A	All set-ups		TRUE	-1	Uint16
7-06	Snelheids-PID, laagdoorl.filtertijd	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-4	Uint16
7-07	Snelheids-PID, terugk overbr.verh.	1.0000 N/A	All set-ups		FALSE	-4	Uint32
7-08	Snelheids-PID, voorw. kopp.factor	0 %	All set-ups		FALSE	0	Uint16
7-1* Koppel-PI-reg.							
7-12	Koppel-PI, prop. versterking	100 %	All set-ups		TRUE	0	Uint16
7-13	Koppel-PI, integratietijd	0.020 s	All set-ups		TRUE	-3	Uint16
7-2* Procesreg. Terugk.							
7-20	Proces-CL Terugk. 1 Bron	[0] Geen functie	All set-ups		TRUE	-	Uint8
7-22	Proces-CL Terugk. 2 Bron	[0] Geen functie	All set-ups		TRUE	-	Uint8
7-3* Proces-PID-reg.							
7-30	Proces-PID normaal/omgekeerd	[0] Normaal	All set-ups		TRUE	-	Uint8
7-31	Anti-windup proces-PID	[1] Aan	All set-ups		TRUE	-	Uint8
7-32	Proces-PID startsnelheid	0 RPM	All set-ups		TRUE	67	Uint16
7-33	Prop. versterking proces-PID	0.01 N/A	All set-ups		TRUE	-2	Uint16
7-34	Integratietijd proces-PID	10000.00 s	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
7-35	Differentiatietijd proces-PID	0.00 s	All set-ups		TRUE	-2	Uint16
7-36	Proces-PID diff. verst.limiet	5.0 N/A	All set-ups		TRUE	-1	Uint16
7-38	Voorwaartswerkingsfactor proces-PID	0 %	All set-ups		TRUE	0	Uint16
7-39	Bandbreedte op referentie	5 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
7-4* Adv. Process PID I							
7-40	Proces-PID I-deel reset	[0] Nee	All set-ups		TRUE	-	Uint8
7-41	Proces-PID uitgang neg. vasth.	-100 %	All set-ups		TRUE	0	Int16
7-42	Proces-PID uitgang pos. vasth.	100 %	All set-ups		TRUE	0	Int16
7-43	Proces-PID verst.schaal bij min. ref.	100 %	All set-ups		TRUE	0	Int16
7-44	Proces-PID verst.schaal bij max. ref.	100 %	All set-ups		TRUE	0	Int16
7-45	Proces-PID voorwaarts bron	[0] Geen functie	All set-ups		TRUE	-	Uint8
7-46	Proces-PID voorwaarts norm/inv reg.	[0] Normaal	All set-ups		TRUE	-	Uint8
7-48	PCD Feed Forward	0 N/A	All set-ups	x	TRUE	0	Uint16
7-49	Proces-PID uitgang norm/inv reg.	[0] Normaal	All set-ups		TRUE	-	Uint8
7-5* Adv. Process PID II							
7-50	Proces-PID uitgebr PID	[1] Ingesch.	All set-ups		TRUE	-	Uint8
7-51	Proces-PID voorwaarts verst.	1.00 N/A	All set-ups		TRUE	-2	Uint16
7-52	Proces-PID voorwaarts aanloop	0.01 s	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
7-53	Proces-PID voorwaarts uitloop	0.01 s	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
7-56	Proces-PID ref. filtertijd	0.001 s	All set-ups		TRUE	-3	Uint16
7-57	Proces-PID tk filtertijd	0.001 s	All set-ups		TRUE	-3	Uint16

Table 6.22

6.3.9 8-** Comm. en opties

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
8-0* Alg. instellingen							
8-01	Stuurplaats	[0] Dig. en stuurwoord	All set-ups		TRUE	-	Uint8
8-02	Stuurwoordbron	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
8-03	Time-out-tijd stuurwoord	1.0 s	1 set-up		TRUE	-1	Uint32
8-04	Time-out-functie stuurwoord	null	1 set-up		TRUE	-	Uint8
8-05	Einde-time-out-functie	[1] Setup hervatt.	1 set-up		TRUE	-	Uint8
8-06	Stuurwoordtime-out reset	[0] Niet resetten	All set-ups		TRUE	-	Uint8
8-07	Diagnose-trigger	[0] Uitsch.	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
8-08	Readout Filtering	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
8-1* Stuurwoordinst.							
8-10	Stuurwoordprofiel	[0] FC-profiel	All set-ups		TRUE	-	Uint8
8-13	Instelbaar statuswoord STW	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
8-14	Instelbaar stuurwoord CTW	[1] Std. profiel	All set-ups		TRUE	-	Uint8
8-3* FC-poortinst.							
8-30	Protocol	[0] FC	1 set-up		TRUE	-	Uint8
8-31	Adres	1 N/A	1 set-up		TRUE	0	Uint8
8-32	FC-poort baudsnelh.	null	1 set-up		TRUE	-	Uint8
8-33	Par./stopbits	[0] Even par, 1 stopbit	1 set-up		TRUE	-	Uint8
8-34	Estimated cycle time	0 ms	2 set-ups		TRUE	-3	Uint32
8-35	Min. responsvertr.	10 ms	All set-ups		TRUE	-3	Uint16
8-36	Max. responsvertr.	ExpressionLimit	1 set-up		TRUE	-3	Uint16
8-37	Max. tss.-tekenvertr.	ExpressionLimit	1 set-up		TRUE	-5	Uint16
8-4* FC MC-protocolinst.							
8-40	Telegramselectie	[1] Standaardtelegram 1	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
8-41	Parameters for signals	0	All set-ups		FALSE	-	Uint16
8-42	PCD write configuration	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-	Uint16
8-43	PCD read configuration	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-	Uint16
8-5* Digitaal/Bus							
8-50	Vrijloopselectie	[3] Log. OR	All set-ups		TRUE	-	Uint8
8-51	Select. snelle stop	[3] Log. OR	All set-ups		TRUE	-	Uint8
8-52	DC-remselectie	[3] Log. OR	All set-ups		TRUE	-	Uint8
8-53	Startselectie	[3] Log. OR	All set-ups		TRUE	-	Uint8
8-54	Omkeerselectie	[3] Log. OR	All set-ups		TRUE	-	Uint8
8-55	Setupselectie	[3] Log. OR	All set-ups		TRUE	-	Uint8
8-56	Select. ingestelde ref.	[3] Log. OR	All set-ups		TRUE	-	Uint8
8-57	Profidrive OFF2 Select	[3] Log. OR	All set-ups		TRUE	-	Uint8
8-58	Profidrive OFF3 Select	[3] Log. OR	All set-ups		TRUE	-	Uint8
8-8* FC-poortdiagn.							
8-80	Bus Berichtenteller	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint32
8-81	Bus Foutenteller	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint32
8-82	Slaveberichten ontv.	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint32
8-83	Slavefoutenteller	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint32
8-9* Bus-jog							
8-90	Snelheid bus-jog 1	100 RPM	All set-ups		TRUE	67	Uint16
8-91	Snelheid bus-jog 2	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	67	Uint16

Table 6.23

6.3.10 9-** PROFIdrive

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-ups	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
9-00	Instelpunt	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
9-07	Act. waarde	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
9-15	PCD-schrijfconfig.	ExpressionLimit	1 set-up		TRUE	-	Uint16
9-16	PCD-leesconfig.	ExpressionLimit	2 set-ups		TRUE	-	Uint16
9-18	Node-adres	126 N/A	1 set-up		TRUE	0	Uint8
9-22	Telegramkeuze	[100] None	1 set-up		TRUE	-	Uint8
9-23	Signaalparameters	0	All set-ups		TRUE	-	Uint16
9-27	Param. wijzigen	[1] Ingesch.	2 set-ups		FALSE	-	Uint16
9-28	Procesregeling	[1] Cycl. master insch.	2 set-ups		FALSE	-	Uint8
9-44	Teller foutmeldingen	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
9-45	Foutcode	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
9-47	Foutnummer	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
9-52	Teller foutsituaties	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
9-53	Profibus waarsch.-wrđ	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	V2
9-63	Huid. baudsnelh.	[255] Geen baudsnelh. gev.	All set-ups		TRUE	-	Uint8
9-64	Toestelidentificatie	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
9-65	Profielnummer	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	OctStr[2]
9-67	Stuurwoord 1	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	V2
9-68	Statuswoord 1	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	V2
9-71	Datawaarden Profibus opslaan	[0] Uit	All set-ups		TRUE	-	Uint8
9-72	ProfibusOmvReset	[0] Geen actie	1 set-up		FALSE	-	Uint8
9-75	DO Identification	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
9-80	Ingestelde par. (1)	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
9-81	Ingestelde par. (2)	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
9-82	Ingestelde par. (3)	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
9-83	Ingestelde par. (4)	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
9-84	Ingestelde par. (5)	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
9-90	Gewijzigde par. (1)	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
9-91	Gewijzigde par. (2)	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
9-92	Gewijzigde par. (3)	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
9-93	Gewijzigde par. (4)	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
9-94	Gewijzigde par. (5)	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
9-99	Profibus revisieteller	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16

Table 6.24

6.3.11 10-** CAN-veldbus

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
10-0* Alg. instellingen							
10-00	CAN-protocol	null	2 set-ups		FALSE	-	Uint8
10-01	Gesel. baudsnelh.	null	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
10-02	MAC ID	ExpressionLimit	2 set-ups		TRUE	0	Uint8
10-05	Uitlez. zend-foutenteller	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint8
10-06	Uitlez. ontvangst-foutenteller	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint8
10-07	Uitlez. bus-uit-teller	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint8
10-1* DeviceNet							
10-10	Procesdata typeselectie	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
10-11	Procesdata config. schrijven	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-	Uint16
10-12	Procesdata config. lezen	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-	Uint16
10-13	Waarschuwingspar.	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
10-14	Netreferentie	[0] Uit	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
10-15	Netcontrole	[0] Uit	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
10-2* COS-filters							
10-20	COS-filter 1	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
10-21	COS-filter 2	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
10-22	COS-filter 3	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
10-23	COS-filter 4	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
10-3* Toeg. parameters							
10-30	Array-index	0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint8
10-31	Datawaarden opsl.	[0] Uit	All set-ups		TRUE	-	Uint8
10-32	Revisie DeviceNet	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Uint16
10-33	Altijd opslaan	[0] Uit	1 set-up		TRUE	-	Uint8
10-34	Productcode DeviceNet	ExpressionLimit	1 set-up		TRUE	0	Uint16
10-39	DeviceNet F parameters	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint32
10-5* CANopen							
10-50	Schrijfconfig. PCD	ExpressionLimit	2 set-ups		TRUE	-	Uint16
10-51	Leesconfig. PCD	ExpressionLimit	2 set-ups		TRUE	-	Uint16

Table 6.25

6.3.12 12-** Ethernet

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
12-0* IP-instell							
12-00	Toewijzing IP-adres	null	2 set-ups		TRUE	-	UInt8
12-01	IP-adres	0 N/A	1 set-up		TRUE	0	OctStr[4]
12-02	Subnetmasker	0 N/A	1 set-up		TRUE	0	OctStr[4]
12-03	Std gateway	0 N/A	1 set-up		TRUE	0	OctStr[4]
12-04	DHCP-server	0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	OctStr[4]
12-05	Lease eindigt	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	TimD
12-06	Naamservers	0 N/A	1 set-up		TRUE	0	OctStr[4]
12-07	Domeinnaam	0 N/A	1 set-up		TRUE	0	VisStr[48]
12-08	Hostnaam	0 N/A	1 set-up		TRUE	0	VisStr[48]
12-09	Fysiek adres	0 N/A	1 set-up		TRUE	0	VisStr[17]
12-1* Ethernetverb.par.							
12-10	Verb.status	[0] Geen verb.	1 set-up		TRUE	-	UInt8
12-11	Verb.tijd	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	TimD
12-12	Auto-onderhand.	[1] Aan	2 set-ups		TRUE	-	UInt8
12-13	Verb.snelh	[0] Geen	2 set-ups		TRUE	-	UInt8
12-14	Duplex-verb.	[1] Duplex	2 set-ups		TRUE	-	UInt8
12-2* Procesdata							
12-20	Controleobject	ExpressionLimit	1 set-up		TRUE	0	UInt8
12-21	Procesdata config. schrijven	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-	UInt16
12-22	Procesdata config. lezen	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-	UInt16
12-28	Datawaarden opsl.	[0] Uit	All set-ups		TRUE	-	UInt8
12-29	Altijd opslaan	[0] Uit	1 set-up		TRUE	-	UInt8
12-3* Ethernet/IP							
12-30	Waarschuwingspar.	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	UInt16
12-31	Netreferentie	[0] Uit	2 set-ups		TRUE	-	UInt8
12-32	Netcontrole	[0] Uit	2 set-ups		TRUE	-	UInt8
12-33	CIP-revisie	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	UInt16
12-34	CIP-productcode	ExpressionLimit	1 set-up		TRUE	0	UInt16
12-35	EDS-parameter	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	UInt32
12-37	COS-blokk.timer	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	UInt16
12-38	COS-filter	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	UInt16
12-4* Modbus TCP							
12-40	Status Parameter	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	UInt16
12-41	Slave Message Count	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	UInt32
12-42	Slave Exception Message Count	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	UInt32
12-8* Ov Ethern.diensten							
12-80	FTP-server	[0] Uitgesch.	2 set-ups		TRUE	-	UInt8
12-81	HTTP-server	[0] Uitgesch.	2 set-ups		TRUE	-	UInt8
12-82	SMTP-service	[0] Uitgesch.	2 set-ups		TRUE	-	UInt8
12-89	Transparant kanaalaansluitpunt	ExpressionLimit	2 set-ups		TRUE	0	UInt16
12-9* Geav Ethernet							
12-90	Kabeldiagnostiek	[0] Uitgesch.	2 set-ups		TRUE	-	UInt8
12-91	MDI-X	[1] Ingesch.	2 set-ups		TRUE	-	UInt8
12-92	IGMP-snooping	[1] Ingesch.	2 set-ups		TRUE	-	UInt8
12-93	Foute kabellengte	0 N/A	1 set-up		TRUE	0	UInt16
12-94	Broadcaststormbeveiliging	-1 %	2 set-ups		TRUE	0	Int8
12-95	Broadcaststormfilter	[0] Alleen broadcast	2 set-ups		TRUE	-	UInt8
12-96	Port Mirroring	null	2 set-ups		TRUE	-	UInt8

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
12-98	Interfacetellers	4000 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint32
12-99	Mediatellers	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint32

Table 6.26

6.3.13 13-** Smart Logic

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
13-0* SLC-instellingen							
13-00	SL- controllermodus	null	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
13-01	Gebeurt. starten	null	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
13-02	Gebeurt. stoppen	null	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
13-03	SLC resetten	[0] SLC niet resetten	All set-ups		TRUE	-	Uint8
13-1* Comparatoren							
13-10	Comparator-operand	null	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
13-11	Comparator-operator	null	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
13-12	Comparatorwaarde	ExpressionLimit	2 set-ups		TRUE	-3	Int32
13-2* Timers							
13-20	Timer SL-controller	ExpressionLimit	1 set-up		TRUE	-3	TimD
13-4* Log. regels							
13-40	Logische regel Boolean 1	null	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
13-41	Logische regel operator 1	null	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
13-42	Logische regel Boolean 2	null	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
13-43	Logische regel operator 2	null	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
13-44	Logische regel Boolean 3	null	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
13-5* Standen							
13-51	SL Controller Event	null	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
13-52	SL-controlleractie	null	2 set-ups		TRUE	-	Uint8

Table 6.27

6.3.14 14-** Speciale functies

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
14-0* Inverterschakeling							
14-00	Schakelpatroon	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
14-01	Schakelfrequentie	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
14-03	Overmodulatie	[1] On	All set-ups		FALSE	-	Uint8
14-04	PWM Random	[0] Uit	All set-ups		TRUE	-	Uint8
14-06	Dead Time Compensation	[1] Aan	All set-ups		TRUE	-	Uint8
14-1* Netsp. Aan/Uit							
14-10	Netstoring	[0] Geen functie	All set-ups		FALSE	-	Uint8
14-11	Netspanning bij netfout	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Uint16
14-12	Functie bij onbalans netsp.	[0] Uitsch.	All set-ups		TRUE	-	Uint8
14-13	Stapfactor netstoring	1.0 N/A	All set-ups		TRUE	-1	Uint8
14-14	Kin. Backup Time Out	60 s	All set-ups		TRUE	0	Uint8
14-2* Uitsch. reset							
14-20	Resetmodus	[0] Handm. reset	All set-ups		TRUE	-	Uint8
14-21	Tijd tot autom. herstart	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Uint16
14-22	Bedrijfsmodus	[0] Normaal bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
14-23	Instelling typecode	null	2 set-ups		FALSE	-	Uint8
14-24	Uitsch.vertr. bij stroombegr.	60 s	All set-ups		TRUE	0	Uint8
14-25	Uitsch.vertr. bij Koppelbegr.	60 s	All set-ups		TRUE	0	Uint8
14-26	Uitschakelvertraging bij inverterfout	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Uint8
14-28	Productie-instell.	[0] Geen actie	All set-ups		TRUE	-	Uint8
14-29	Servicecode	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
14-3* Stroombegr. reg.							
14-30	Stroombegr.reg., proport. versterk.	100 %	All set-ups		FALSE	0	Uint16
14-31	Stroombegr. reg., integratietijd	0.020 s	All set-ups		FALSE	-3	Uint16
14-32	Stroombegr. reg., filtertijd	1.0 ms	All set-ups		TRUE	-4	Uint16
14-35	Afslagbeveiliging	[1] Ingesch.	All set-ups		FALSE	-	Uint8
14-4* Energieoptimalis.							
14-40	VT-niveau	66 %	All set-ups		FALSE	0	Uint8
14-41	Min. magnetisering AEO	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Uint8
14-42	Min. AEO-frequentie	10 Hz	All set-ups		TRUE	0	Uint8
14-43	Cosphi motor	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-2	Uint16
14-5* Omgeving							
14-50	RFI-filter	[1] Aan	1 set-up	x	FALSE	-	Uint8
14-51	DC Link Compensation	[1] Aan	1 set-up		TRUE	-	Uint8
14-52	Ventilatorreg.	[0] Auto	All set-ups		TRUE	-	Uint8
14-53	Ventilatorbew.	[1] Waarschuwing	All set-ups		TRUE	-	Uint8
14-55	Uitgangsfiler	[0] Geen filter	All set-ups		FALSE	-	Uint8
14-56	Capaciteit uitgangsfiler	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	-7	Uint16
14-57	Inductantie uitgangsfiler	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	-6	Uint16
14-59	Huidig aantal inverters	ExpressionLimit	1 set-up	x	FALSE	0	Uint8
14-7* Compatibiliteit							
14-72	VLT alarmwoord	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
14-73	VLT waarschwrd	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
14-74	VLT uitgebr statusw.	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
14-8* Opties							
14-80	Optie gevoed door externe 24 V DC	[1] Ja	2 set-ups		FALSE	-	Uint8
14-89	Option Detection	[0] Protect Option Config.	1 set-up		TRUE	-	Uint8

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
14-9* Foutinstell							
14-90	Foutniveau	null	1 set-up		TRUE	-	Uint8

Table 6.28

6.3.15 15-** Geg. omvormer

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
15-0* Bedrijfsgegevens							
15-00	Bedrijfsuren	0 h	All set-ups		FALSE	74	Uint32
15-01	Aantal draaiuren	0 h	All set-ups		FALSE	74	Uint32
15-02	KWh-teller	0 kWh	All set-ups		FALSE	75	Uint32
15-03	Inschakelingen	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
15-04	x Overtemp.	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
15-05	x Overspann.	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
15-06	kWh-teller reset	[0] Niet resetten	All set-ups		TRUE	-	Uint8
15-07	Draaiurenteller reset	[0] Niet resetten	All set-ups		TRUE	-	Uint8
15-1* Instellingen datalog							
15-10	Logbron	0	2 set-ups		TRUE	-	Uint16
15-11	Loginterval	ExpressionLimit	2 set-ups		TRUE	-3	TimD
15-12	Triggerebeurt.	[0] FALSE	1 set-up		TRUE	-	Uint8
15-13	Logmodus	[0] Altijd loggen	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
15-14	Steekproeven voor trigger	50 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint8
15-2* Hist. log							
15-20	Hist. log: event	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint8
15-21	Hist. log: waarde	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
15-22	Hist. log: tijd	0 ms	All set-ups		FALSE	-3	Uint32
15-3* Foutlog							
15-30	Foutlog: foutcode	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint8
15-31	Foutlog: waarde	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Int16
15-32	Foutlog: tijd	0 s	All set-ups		FALSE	0	Uint32
15-4* ID omvormer							
15-40	FC-type	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[6]
15-41	Vermogensectie	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-42	Spanning	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-43	Softwareversie	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[5]
15-44	Bestelde Typecode	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[40]
15-45	Huidige typecodereeks	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[40]
15-46	Bestelnr. freq.-omvormer	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[8]
15-47	Bestelnr. voedingskaart	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[8]
15-48	LCP ID-nr.	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-49	SW-id stuurkaart	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-50	SW-id voedingskaart	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-51	Serienr. freq.-omvormer	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[10]
15-53	Serienr. voedingskaart	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[19]
15-59	CSIV Filename	ExpressionLimit	1 set-up		FALSE	0	VisStr[16]
15-6* Optie-ident.							
15-60	Optie gemonteerd	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[30]
15-61	SW-versie optie	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-62	Bestelnummer optie	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[8]
15-63	Serienummer optie	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[18]
15-70	Optie slot A	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[30]
15-71	SW-versie optie slot A	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-72	Optie slot B	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[30]
15-73	SW-versie optie slot B	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-74	Optie in sleuf C0	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[30]
15-75	SW-versie optie sleuf C0	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
15-76	Optie in sleuf C1	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[30]
15-77	SW-versie optie sleuf C1	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-9* Parameterinfo							
15-92	Ingest. parameters	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
15-93	Gewijzigde param.	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
15-98	ID omvormer	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[40]
15-99	Parameter metadata	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16

Table 6.29

6.3.16 16-** Data-uitlezingen

6

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
16-0* Alg. status							
16-00	Stuurwoord	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	V2
16-01	Referentie [Eenh.]	0.000 ReferenceFeed-backUnit	All set-ups		FALSE	-3	Int32
16-02	Referentie %	0.0 %	All set-ups		FALSE	-1	Int16
16-03	Statuswoord	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	V2
16-05	Vrnste huid. waarde [%]	0.00 %	All set-ups		FALSE	-2	N2
16-09	Standaard uitlez.	0.00 CustomReadoutUnit	All set-ups		FALSE	-2	Int32
16-1* Motorstatus							
16-10	Verm. [kW]	0.00 kW	All set-ups		FALSE	1	Int32
16-11	Verm. [pk]	0.00 hp	All set-ups		FALSE	-2	Int32
16-12	Motorspanning	0.0 V	All set-ups		FALSE	-1	Uint16
16-13	Frequentie	0.0 Hz	All set-ups		FALSE	-1	Uint16
16-14	Motorstroom	0.00 A	All set-ups		FALSE	-2	Int32
16-15	Frequentie [%]	0.00 %	All set-ups		FALSE	-2	N2
16-16	Koppel [Nm]	0.0 Nm	All set-ups		FALSE	-1	Int16
16-17	Snelh. [RPM]	0 RPM	All set-ups		FALSE	67	Int32
16-18	Motor therm.	0 %	All set-ups		FALSE	0	Uint8
16-19	KTY-sensortemperatuur	0 °C	All set-ups		FALSE	100	Int16
16-20	Motorhoek	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
16-21	Torque [%] High Res.	0.0 %	All set-ups		FALSE	-1	Int16
16-22	Koppel [%]	0 %	All set-ups		FALSE	0	Int16
16-25	Koppel [Nm] hoog	0.0 Nm	All set-ups		FALSE	-1	Int32
16-3* Status omvormer							
16-30	DC-aansluitsp.	0 V	All set-ups		FALSE	0	Uint16
16-32	Remenergie/s	0.000 kW	All set-ups		FALSE	0	Uint32
16-33	Remenergie/2 min.	0.000 kW	All set-ups		FALSE	0	Uint32
16-34	Temp. koellich.	0 °C	All set-ups		FALSE	100	Uint8
16-35	Inverter therm.	0 %	All set-ups		FALSE	0	Uint8
16-36	Geinv. nom. stroom	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	-2	Uint32
16-37	Geinv. max. ingangsstr.	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	-2	Uint32
16-38	SL-controllerstatus	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint8
16-39	Temp. stuurkaart	0 °C	All set-ups		FALSE	100	Uint8
16-40	Logbuffer vol	[0] Nee	All set-ups		TRUE	-	Uint8
16-41	LCP onderste statusreg	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	VisStr[50]
16-49	Current Fault Source	0 N/A	All set-ups	x	TRUE	0	Uint8

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
16-5* Ref. & terugk.							
16-50	Externe referentie	0.0 N/A	All set-ups		FALSE	-1	Int16
16-51	Pulsreferentie	0.0 N/A	All set-ups		FALSE	-1	Int16
16-52	Terugk. [Eenh]	0.000 ReferenceFeed-backUnit	All set-ups		FALSE	-3	Int32
16-53	Digi Pot referentie	0.00 N/A	All set-ups		FALSE	-2	Int16
16-57	Feedback [RPM]	0 RPM	All set-ups		FALSE	67	Int32
16-6* In- & uitgangen							
16-60	Dig. ingang	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
16-61	Klem 53 schakelinstell.	[0] Stroom	All set-ups		FALSE	-	Uint8
16-62	Anal. ingang 53	0.000 N/A	All set-ups		FALSE	-3	Int32
16-63	Klem 54 schakelinstell.	[0] Stroom	All set-ups		FALSE	-	Uint8
16-64	Anal. ingang 54	0.000 N/A	All set-ups		FALSE	-3	Int32
16-65	Anal. uitgang 42 [mA]	0.000 N/A	All set-ups		FALSE	-3	Int16
16-66	Dig. uitgang [bin]	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Int16
16-67	Freq. ing. nr. 29 [Hz]	0 N/A	All set-ups	x	FALSE	0	Int32
16-68	Freq. ing. nr. 33 [Hz]	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Int32
16-69	Pulsuitg. nr. 27 [Hz]	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Int32
16-70	Pulsuitg. nr. 29 [Hz]	0 N/A	All set-ups	x	FALSE	0	Int32
16-71	Relaisuitgang [bin]	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Int16
16-72	Teller A	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
16-73	Teller B	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
16-74	Prec. stopteller	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint32
16-75	Anal. ingang X30/11	0.000 N/A	All set-ups		FALSE	-3	Int32
16-76	Anal. ingang X30/12	0.000 N/A	All set-ups		FALSE	-3	Int32
16-77	Anal. uitgang X30/8 [mA]	0.000 N/A	All set-ups		FALSE	-3	Int16
16-78	Anal. uitgang X45/1 [mA]	0.000 N/A	All set-ups		FALSE	-3	Int16
16-79	Anal. uitgang X45/3 [mA]	0.000 N/A	All set-ups		FALSE	-3	Int16
16-8* Veldbus & FC-poort							
16-80	Veldbus CTW 1	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	V2
16-82	Veldbus REF 1	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	N2
16-84	Comm. optie STW	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	V2
16-85	FC-poort CTW 1	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	V2
16-86	FC-poort REF 1	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	N2
16-9* Diagnose-uitlez.							
16-90	Alarmwoord	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
16-91	Alarmwoord 2	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
16-92	Waarsch.-wrđ	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
16-93	Waarsch.woord 2	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
16-94	Uitgebr. statusw.	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32

Table 6.30

6.3.17 17-** Terugkopp.optie

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
17-1* Incr. enc.interface							
17-10	Signaaltype	[1] RS422 (5V TTL)	All set-ups		FALSE	-	Uint8
17-11	Resolutie (PPO)	1024 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
17-2* Abs. enc.interface							
17-20	Protocolkeuze	[0] Geen	All set-ups		FALSE	-	Uint8
17-21	Omwenteling (Posities/Omgek)	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	0	Uint32
17-24	SSI-data lengte	13 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint8
17-25	Kloksnelheid	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	3	Uint16
17-26	SSI-data formaat	[0] Gray-code	All set-ups		FALSE	-	Uint8
17-34	Baudsnelh. HIPERFACE	[4] 9600	All set-ups		FALSE	-	Uint8
17-5* Resolverinterface							
17-50	Polen	2 N/A	1 set-up		FALSE	0	Uint8
17-51	Ingangsspanning	7.0 V	1 set-up		FALSE	-1	Uint8
17-52	Ingangsfrequentie	10.0 kHz	1 set-up		FALSE	2	Uint8
17-53	Transformatieverhouding	0.5 N/A	1 set-up		FALSE	-1	Uint8
17-56	Encoder Sim. Resolution	[0] Disabled	1 set-up		FALSE	-	Uint8
17-59	Resolverinterface	[0] Uitgesch.	All set-ups		FALSE	-	Uint8
17-6* Monitoring en toep.							
17-60	Richting terugkoppeling	[0] Rechtsom	All set-ups		FALSE	-	Uint8
17-61	Bewaking terugkoppelingssignaal	[1] Waarschuwing	All set-ups		TRUE	-	Uint8

Table 6.31

6.3.18 18-** Data-uitlezingen 2

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
18-3* Analog Readouts							
18-36	Analog Input X48/2 [mA]	0.000 N/A	All set-ups		TRUE	-3	Int32
18-37	Temp. Input X48/4	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int16
18-38	Temp. Input X48/7	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int16
18-39	Temp. Input X48/10	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int16
18-6* Inputs & Outputs 2							
18-60	Digital Input 2	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
18-90 PID-uitlezingen							
18-90	Proces-PID fout	0.0 %	All set-ups		FALSE	-1	Int16
18-91	Proces-PID uitgang	0.0 %	All set-ups		FALSE	-1	Int16
18-92	Proces-PID uitgang na vasth.	0.0 %	All set-ups		FALSE	-1	Int16
18-93	Proces-PID uitgang na verst.schal.	0.0 %	All set-ups		FALSE	-1	Int16

Table 6.32

6.3.19 30-** Bijzondere mogelijkheden

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
30-0* Wobbler							
30-00	Wobbelmodus	[0] Abs freq, abs tijd	All set-ups		FALSE	-	Uint8
30-01	Wobbel deltafrequentie [Hz]	5.0 Hz	All set-ups		TRUE	-1	Uint8
30-02	Wobbel deltafrequentie [%]	25 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
30-03	Wobbel deltafreq. schalingsbron	[0] Geen functie	All set-ups		TRUE	-	Uint8
30-04	Wobbel freq. overslaan [Hz]	0.0 Hz	All set-ups		TRUE	-1	Uint8
30-05	Wobbel freq. overslaan [%]	0 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
30-06	Wobbel tijd overslaan	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-3	Uint16
30-07	Wobbel cyclustijd	10.0 s	All set-ups		TRUE	-1	Uint16
30-08	Wobbel aan/uitlooptijd	5.0 s	All set-ups		TRUE	-1	Uint16
30-09	Wobbel verh. willekeurig	[0] Uit	All set-ups		TRUE	-	Uint8
30-10	Wobbel verh.	1.0 N/A	All set-ups		TRUE	-1	Uint8
30-11	Wobbel verh. willekeurig max	10.0 N/A	All set-ups		TRUE	-1	Uint8
30-12	Wobbel verh. willekeurig min.	0.1 N/A	All set-ups		TRUE	-1	Uint8
30-19	Wobbel deltafreq. geschaald	0.0 Hz	All set-ups		FALSE	-1	Uint16
30-2* Adv. Start Adjust							
30-20	High Starting Torque Time [s]	0.00 s	All set-ups	x	TRUE	-2	Uint8
30-21	High Starting Torque Current [%]	100.0 %	All set-ups	x	TRUE	-1	Uint32
30-22	Locked Rotor Protection	[0] Uit	All set-ups	x	TRUE	-	Uint8
30-23	Locked Rotor Detection Time [s]	0.10 s	All set-ups	x	TRUE	-2	Uint8
30-8* Compatibiliteit (I)							
30-80	Inductantie d-as (Ld)	ExpressionLimit	All set-ups	x	FALSE	-6	Int32
30-81	Remweerstand (ohm)	ExpressionLimit	1 set-up		TRUE	-2	Uint32
30-83	Snelheids-PID, prop. versterking	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-4	Uint32
30-84	Proces-PID prop. versterking	0.100 N/A	All set-ups		TRUE	-3	Uint16

Table 6.33

6.3.20 32-** MCO basisinstell

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
32-0* Encoder 2							
32-00	Incrementeel signaaltype	[1] RS422 (5V TTL)	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
32-01	Incrementele resolutie	1024 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-02	Absoluut protocol	[0] Geen	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
32-03	Absolute resolutie	8192 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-05	Datalengte absolute encoder	25 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint8
32-06	Klokfrequentie absolute encoder	262.000 kHz	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-07	Klokgeneratie absolute encoder	[1] Aan	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
32-08	Kabellengte absolute encoder	0 m	2 set-ups		TRUE	0	Uint16
32-09	Encoderbewaking	[0] Uit	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
32-10	Draairichting	[1] Geen actie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
32-11	Deler eenheid gebr.	1 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-12	Noemer eenheid gebr.	1 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-13	Enc.2 Control	[0] No soft changing	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
32-14	Enc.2 node ID	127 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint8
32-15	Enc.2 CAN guard	null	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
32-3* Encoder 1							
32-30	Incrementeel signaaltype	[1] RS422 (5V TTL)	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
32-31	Incrementele resolutie	1024 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-32	Absoluut protocol	[0] Geen	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
32-33	Absolute resolutie	8192 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-35	Datalengte absolute encoder	25 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint8
32-36	Klokfrequentie absolute encoder	262.000 kHz	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-37	Klokgeneratie absolute encoder	[1] Aan	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
32-38	Kabellengte absolute encoder	0 m	2 set-ups		TRUE	0	Uint16
32-39	Encoderbewaking	[0] Uit	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
32-40	Encoderafsluiting	[1] Aan	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
32-43	Enc.1 Control	[0] No soft changing	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
32-44	Enc.1 node ID	127 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint8
32-45	Enc.1 CAN guard	null	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
32-5* Terugk.bron							
32-50	Bron slave	[2] Encoder 2	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
32-51	MCO 302 slotactie	[1] Uitsch.	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
32-6* PID-regelaar							
32-60	Proportionele factor	30 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-61	Afleidingsfactor	0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-62	Integrale factor	0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-63	Grenswaarde voor integr. som	1000 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint16
32-64	PID-bandbreedte	1000 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint16
32-65	Snelheid voorwaartse koppeling	0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-66	Versn. voorwaartse koppeling	0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-67	Max. toegestane positiefout	20000 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-68	Omgekeerd gedrag voor slave	[0] Omkeren toegestaan	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
32-69	Samplingtijd voor PID-regeling	1 ms	2 set-ups		TRUE	-3	Uint16
32-70	Scantijd voor profielgenerator	1 ms	2 set-ups		TRUE	-3	Uint8
32-71	Grootte van Control Window (insch.)	0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-72	Grootte van Control Window (uitsch.)	0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-73	Integral limit filter time	0 ms	2 set-ups		TRUE	-3	Int16
32-74	Position error filter time	0 ms	2 set-ups		TRUE	-3	Int16

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
32-8* Snelh. & versn.							
32-80	Max. snelheid (encoder)	1500 RPM	2 set-ups		TRUE	67	Uint32
32-81	Kortste ramp	1.000 s	2 set-ups		TRUE	-3	Uint32
32-82	Type ramp	[0] Lineair	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
32-83	Snelheidsresolutie	100 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-84	Standaard snelheid	50 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-85	Standaard versn.	50 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-86	Acc. up for limited jerk	100 ms	2 set-ups		TRUE	-3	Uint32
32-87	Acc. down for limited jerk	0 ms	2 set-ups		TRUE	-3	Uint32
32-88	Dec. up for limited jerk	0 ms	2 set-ups		TRUE	-3	Uint32
32-89	Dec. down for limited jerk	0 ms	2 set-ups		TRUE	-3	Uint32
32-9* Ontwikkeling							
32-90	Debugbron	[0] Stuurkaart	2 set-ups		TRUE	-	Uint8

Table 6.34

6.3.21 33-** MCO geav instell

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
33-0* Naar startpos.							
33-00	Startpos. forceren	[0] Startpos. niet geforc.	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-01	Offset nulpunt vanaf startpos.	0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Int32
33-02	Ramp voor bew. naar startpos.	10 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
33-03	Snelh. voor bew. naar startpos.	10 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Int32
33-04	Gedrag bij bew. naar startpos.	[0] Omgek. en index	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-1* Synchronisatie							
33-10	Synchronisatiefactor master (M: S)	1 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Int32
33-11	Synchronisatiefactor slave (M: S)	1 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Int32
33-12	Positie-offset voor synchronisatie	0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Int32
33-13	Nauwk.bereik voor positiesynchr.	1000 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Int32
33-14	Snelheidsbegr. relatieve slave	0 %	2 set-ups		TRUE	0	Uint8
33-15	Marker.nummer voor master	1 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint16
33-16	Marker.nummer voor slave	1 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint16
33-17	Marker.afstand master	4096 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
33-18	Marker.afstand slave	4096 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
33-19	Marker.type master	[0] Encoder Z positief	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-20	Marker.type slave	[0] Encoder Z positief	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-21	Marker.tolerantiebereik master	0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
33-22	Marker.tolerantiebereik slave	0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
33-23	Startgedrag voor marker.synchr.	[0] Start functie 1	2 set-ups		TRUE	-	Uint16
33-24	Marker.nummer voor fout	10 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint16
33-25	Marker.nummer voor gereed	1 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint16
33-26	Snelheidsfilter	0 us	2 set-ups		TRUE	-6	Int32
33-27	Offset filtertijd	0 ms	2 set-ups		TRUE	-3	Uint32
33-28	Configuratie marker.filter	[0] Markeringsfilter 1	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-29	Filtertijd voor marker.filter	0 ms	2 set-ups		TRUE	-3	Int32
33-30	Max. markeringscorrectie	0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
33-31	Synchronisatietype	[0] Standaard	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-32	Feed Forward Velocity Adaptation	0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
33-33	Velocity Filter Window	0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
33-4* Gebruik limieten							
33-40	Gedrag bij schak. eindbegr.	[0] Oproepfourhandler	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-41	Neg. softwaremat. eindbegr.	-500000 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Int32
33-42	Pos. softwaremat. eindbegr.	500000 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Int32
33-43	Neg. softwaremat. eindbegr. actief	[0] Niet actief	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-44	Pos. softwaremat. eindbegr. actief	[0] Niet actief	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-45	Tijd in Target Window	0 ms	2 set-ups		TRUE	-3	Uint8
33-46	Grenswaarde Target Window	1 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint16
33-47	Grootte Target Window	0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint16
33-5* I/O-configuratie							
33-50	Klem X57/1 digitale ingang	[0] Geen functie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-51	Klem X57/2 digitale ingang	[0] Geen functie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-52	Klem X57/3 digitale ingang	[0] Geen functie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-53	Klem X57/4 digitale ingang	[0] Geen functie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-54	Klem X57/5 digitale ingang	[0] Geen functie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-55	Klem X57/6 digitale ingang	[0] Geen functie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-56	Klem X57/7 digitale ingang	[0] Geen functie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-57	Klem X57/8 digitale ingang	[0] Geen functie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
33-58	Klem X57/9 digitale ingang	[0] Geen functie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-59	Klem X57/10 digitale ingang	[0] Geen functie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-60	Modus klem X59/1 en X59/2	[1] Uitgang	2 set-ups		FALSE	-	Uint8
33-61	Klem X59/1 digitale ingang	[0] Geen functie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-62	Klem X59/2 digitale ingang	[0] Geen functie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-63	Klem X59/1 digitale ingang	[0] Geen functie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-64	Klem X59/2 digitale uitgang	[0] Geen functie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-65	Klem X59/3 digitale uitgang	[0] Geen functie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-66	Klem X59/4 digitale uitgang	[0] Geen functie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-67	Klem X59/5 digitale uitgang	[0] Geen functie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-68	Klem X59/6 digitale uitgang	[0] Geen functie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-69	Klem X59/7 digitale uitgang	[0] Geen functie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-70	Klem X59/8 digitale uitgang	[0] Geen functie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-8* Alg parameters							
33-80	Geact. programmanummer	-1 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Int8
33-81	Opstartstatus	[1] Motor aan	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-82	Bewaking omv.status	[1] Aan	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-83	Gedrag na fout	[0] Vrijloop	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-84	Gedrag na Esc.	[0] Gecontroleerde stop	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-85	MCO gevoed door externe 24VDC	[0] Nee	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-86	Klem bij alarm	[0] Relais 1	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-87	Klemstatus bij alarm	[0] Geen actie	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-88	Statuswoord bij alarm	0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint16
33-9* MCO Port Settings							
33-90	X62 MCO CAN node ID	127 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint8
33-91	X62 MCO CAN baud rate	[20] 125 kbps	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-94	X60 MCO RS485 serial termination	[0] Uit	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
33-95	X60 MCO RS485 serial baud rate	[2] 9600 baud	2 set-ups		TRUE	-	Uint8

Table 6.35

6.3.22 34-** MCO data-uitlez

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
34-0* PCD-schrijfpar.							
34-01	PCD 1 Schrijf naar MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-02	PCD 2 Schrijf naar MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-03	PCD 3 Schrijf naar MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-04	PCD 4 Schrijf naar MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-05	PCD 5 Schrijf naar MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-06	PCD 6 Schrijf naar MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-07	PCD 7 Schrijf naar MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-08	PCD 8 Schrijf naar MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-09	PCD 9 Schrijf naar MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-10	PCD 10 Schrijf naar MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-2* PCD-leespar.							
34-21	PCD 1 Lees van MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-22	PCD 2 Lees van MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-23	PCD 3 Lees van MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-24	PCD 4 Lees van MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-25	PCD 5 Lees van MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-26	PCD 6 Lees van MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-27	PCD 7 Lees van MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-28	PCD 8 Lees van MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-29	PCD 9 Lees van MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-30	PCD 10 Lees van MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-4* In- & uitgangen							
34-40	Digitale ingangen	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-41	Digitale uitgangen	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-5* Procesdata							
34-50	Huidige positie	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-51	Aangegeven positie	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-52	Huidige positie master	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-53	Indexpositie slave	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-54	Indexpositie master	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-55	Curvepositie	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-56	Spoorfout	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-57	Synchronisatiefout	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-58	Huidige snelheid	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-59	Huidige snelheid master	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-60	Synchronisatiestatus	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-61	Asstatus	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-62	Programmastatus	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-64	MCO 302 statusw	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-65	MCO 302 stuurw	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-7* Diagnose-uitlez.							
34-70	MCO alarmwoord 1	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
34-71	MCO alarmwoord 2	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32

Table 6.36

6.3.23 35-** Sensor Input Option

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
35-0* Temp. Input Mode							
35-00	Term. X48/4 Temp. Unit	[60] °C	All set-ups		TRUE	-	Uint8
35-01	Term. X48/4 Input Type	[0] Not Connected	All set-ups		TRUE	-	Uint8
35-02	Term. X48/7 Temp. Unit	[60] °C	All set-ups		TRUE	-	Uint8
35-03	Term. X48/7 Input Type	[0] Not Connected	All set-ups		TRUE	-	Uint8
35-04	Term. X48/10 Temp. Unit	[60] °C	All set-ups		TRUE	-	Uint8
35-05	Term. X48/10 Input Type	[0] Not Connected	All set-ups		TRUE	-	Uint8
35-06	Temperature Sensor Alarm Function	[5] Stop en uitsch.	All set-ups		TRUE	-	Uint8
35-1* Temp. Input X48/4							
35-14	Term. X48/4 Filter Time Constant	0.001 s	All set-ups		TRUE	-3	Uint16
35-15	Term. X48/4 Temp. Monitor	[0] Uitgesch.	All set-ups		TRUE	-	Uint8
35-16	Term. X48/4 Low Temp. Limit	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Int16
35-17	Term. X48/4 High Temp. Limit	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Int16
35-2* Temp. Input X48/7							
35-24	Term. X48/7 Filter Time Constant	0.001 s	All set-ups		TRUE	-3	Uint16
35-25	Term. X48/7 Temp. Monitor	[0] Uitgesch.	All set-ups		TRUE	-	Uint8
35-26	Term. X48/7 Low Temp. Limit	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Int16
35-27	Term. X48/7 High Temp. Limit	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Int16
35-3* Temp. Input X48/10							
35-34	Term. X48/10 Filter Time Constant	0.001 s	All set-ups		TRUE	-3	Uint16
35-35	Term. X48/10 Temp. Monitor	[0] Uitgesch.	All set-ups		TRUE	-	Uint8
35-36	Term. X48/10 Low Temp. Limit	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Int16
35-37	Term. X48/10 High Temp. Limit	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Int16
35-4* Analog Input X48/2							
35-42	Term. X48/2 Low Current	4.00 mA	All set-ups		TRUE	-5	Int16
35-43	Term. X48/2 High Current	20.00 mA	All set-ups		TRUE	-5	Int16
35-44	Term. X48/2 Low Ref./Feedb. Value	0.000 N/A	All set-ups		TRUE	-3	Int32
35-45	Term. X48/2 High Ref./Feedb. Value	100.000 N/A	All set-ups		TRUE	-3	Int32
35-46	Term. X48/2 Filter Time Constant	0.001 s	All set-ups		TRUE	-3	Uint16

Table 6.37

6.4 Parameterlijsten – Active Filter

6.4.1 0-** Bediening/display

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
0-0* Basisinstellingen							
0-01	Taal	[0] English	1 set-up		TRUE	-	Uint8
0-04	Bedieningsstatus bij insch. (handm.)	[1] Geforc. stop	All set-ups		TRUE	-	Uint8
0-1* Setupafhandeling							
0-10	Actieve setup	[1] Setup 1	1 set-up		TRUE	-	Uint8
0-11	Setup wijzigen	[1] Setup 1	All set-ups		TRUE	-	Uint8
0-12	Setup gekoppeld aan	[0] Niet gekoppeld	All set-ups		FALSE	-	Uint8
0-13	Uitlez.: Gekopp. setups	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
0-14	Uitlez.: Wijzig setups/kanaal	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
0-2* LCP-display							
0-20	Displayregel 1.1 klein	30112	All set-ups		TRUE	-	Uint16
0-21	Displayregel 1.2 klein	30110	All set-ups		TRUE	-	Uint16
0-22	Displayregel 1.3 klein	30120	All set-ups		TRUE	-	Uint16
0-23	Displayregel 2 groot	30100	All set-ups		TRUE	-	Uint16
0-24	Displayregel 3 groot	30121	All set-ups		TRUE	-	Uint16
0-25	Persoonlijk menu	ExpressionLimit	1 set-up		TRUE	0	Uint16
0-4* LCP-toetsenbord							
0-40	[Hand on]-toets op LCP	[1] Ingesch.	All set-ups		TRUE	-	Uint8
0-41	[Off]-toets op LCP	[1] Ingesch.	All set-ups		TRUE	-	Uint8
0-42	[Auto on]-toets op LCP	[1] Ingesch.	All set-ups		TRUE	-	Uint8
0-43	[Reset]-toets op LCP	[1] Ingesch.	All set-ups		TRUE	-	Uint8
0-5* Kopiëren/Oppl.							
0-50	LCP kopiëren	[0] Geen kopie	All set-ups		FALSE	-	Uint8
0-51	Kopie setup	[0] Geen kopie	All set-ups		FALSE	-	Uint8
0-6* Wachtw.							
0-60	Wachtw. hoofdmenu	100 N/A	1 set-up		TRUE	0	Int16
0-61	Toegang hoofdmenu zonder wachtw.	[0] Voll. toeg.	1 set-up		TRUE	-	Uint8
0-65	Wachtw persoonlijk menu	200 N/A	1 set-up		TRUE	0	Int16
0-66	Toegang snelmenu zonder wachtw.	[0] Voll. toeg.	1 set-up		TRUE	-	Uint8

Table 6.38

6.4.2 5-** Digitaal In/Uit

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
5-0* Dig. I/O-modus							
5-00	Dig. I/O-modus	[0] PNP	All set-ups		FALSE	-	Uint8
5-01	Klem 27 modus	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-02	Klem 29 modus	null	All set-ups	x	TRUE	-	Uint8
5-1* Digitale ingangen							
5-10	Klem 18 digitale ingang	[8] Start	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-11	Klem 19 digitale ingang	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-12	Klem 27 digitale ingang	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-13	Klem 29 digitale ingang	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-14	Klem 32 digitale ingang	[90] AC-schakelaar	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-15	Klem 33 digitale ingang	[91] DC-schakelaar	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-16	Klem X30/2 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-17	Klem X30/3 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-18	Klem X30/4 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-19	Klem 37 Veilige stop	[1] Alarm Veilige stop	1 set-up		TRUE	-	Uint8
5-20	Klem X46/1 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-21	Klem X46/3 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-22	Klem X46/5 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-23	Klem X46/7 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-24	Klem X46/9 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-25	Klem X46/11 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-26	Klem X46/13 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-3* Digitale uitgangen							
5-30	Klem 27 dig. uitgang	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-31	Klem 29 dig. uitgang	null	All set-ups	x	TRUE	-	Uint8
5-32	Klem X30/6 dig. uitgang (MCB 101)	[0] Niet in bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-33	Klem X30/7 dig. uitgang (MCB 101)	[0] Niet in bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-4* Relais							
5-40	Funcierrelais	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-41	Aan-vertr., relais	0.01 s	All set-ups		TRUE	-2	Uint16
5-42	Uit-vertr., relais	0.01 s	All set-ups		TRUE	-2	Uint16
5-5* Pulsingang							
5-50	Klem 29 lage freq.	100 Hz	All set-ups		TRUE	0	Uint32
5-51	Klem 29 hoge freq.	20000 Hz	All set-ups		TRUE	0	Uint32
5-54	Pulsfilter tijdconstante nr. 29	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	-3	Uint16
5-55	Klem 33 lage freq.	100 Hz	All set-ups		TRUE	0	Uint32
5-56	Klem 33 hoge freq.	100 Hz	All set-ups		TRUE	0	Uint32
5-59	Pulsfilter tijdconstante nr. 33	100 ms	All set-ups		FALSE	-3	Uint16
5-6* Pulsuitgang							
5-60	Klem 27 pulsuitgangsvariabele	[0] Niet in bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-61	Pulse Output Min Freq #27	0 Hz	All set-ups		TRUE	0	Uint32
5-62	Max. freq. pulsuitgang 27	5000 Hz	All set-ups		TRUE	0	Uint32
5-63	Klem 29 pulsuitgangsvariabele	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
5-64	Pulse Output Min Freq #29	0 Hz	All set-ups		TRUE	0	Uint32
5-65	Max. freq. pulsuitgang 29	20000 Hz	All set-ups		TRUE	0	Uint32

Table 6.39

6.4.3 8-** Comm. en opties

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
8-0* Alg. instellingen							
8-01	Stuurplaats	[0] Dig. en stuurwoord	All set-ups		TRUE	-	Uint8
8-02	Stuurwoordbron	null	All set-ups		TRUE	-	Uint8
8-03	Time-out-tijd stuurwoord	1.0 s	1 set-up		TRUE	-1	Uint32
8-04	Time-outfunctie stuurwoord	[0] Uit	1 set-up		TRUE	-	Uint8
8-05	Einde-time-outfunctie	[1] Setup hervatt.	1 set-up		TRUE	-	Uint8
8-06	Stuurwoordtime-out reset	[0] Niet resetten	All set-ups		TRUE	-	Uint8
8-3* FC-poortinst.							
8-30	Protocol	[1] FC MC	1 set-up		TRUE	-	Uint8
8-31	Adres	2 N/A	1 set-up		TRUE	0	Uint8
8-32	FC-poort baudsnelh.	[2] 9600 baud	1 set-up		TRUE	-	Uint8
8-35	Min. responsvertr.	10 ms	All set-ups		TRUE	-3	Uint16
8-36	Max. responsvertr.	5000 ms	1 set-up		TRUE	-3	Uint16
8-37	Max. tss.tekenvertr.	25 ms	1 set-up		TRUE	-3	Uint16
8-5* Digitaal/Bus							
8-53	Startselectie	[3] Log. OR	All set-ups		TRUE	-	Uint8
8-55	Setupselectie	[3] Log. OR	All set-ups		TRUE	-	Uint8

Table 6.40

6.4.4 14-** Speciale functies

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
14-2* Uitsch. reset							
14-20	Resetmodus	[0] Handm. reset	All set-ups		TRUE	-	Uint8
14-21	Autom. herstarttijd	10 s	All set-ups		TRUE	0	Uint16
14-22	Bedrijfsmodus	[0] Normaal bedrijf	All set-ups		TRUE	-	Uint8
14-23	Instelling typecode	null	2 set-ups		FALSE	-	Uint8
14-28	Productie-instell.	[0] Geen actie	All set-ups		TRUE	-	Uint8
14-29	Servicecode	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
14-5* Omgeving							
14-50	RFI-filter	[1] Aan	1 set-up		FALSE	-	Uint8
14-53	Ventilatorbew.	[1] Waarschuwing	All set-ups		TRUE	-	Uint8
14-54	Bus Partner	1 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint16

Table 6.41

6.4.5 15-** Geg. eenheid

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
15-0* Bedrijfsgegevens							
15-00	Bedrijfsuren	0 h	All set-ups		FALSE	74	Uint32
15-01	Draaiuren	0 h	All set-ups		FALSE	74	Uint32
15-03	Inschakelingen	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
15-04	x Overtemp.	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
15-05	x Overspann.	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
15-07	Reset draaiurenteller	[0] Niet resetten	All set-ups		TRUE	-	Uint8
15-1* Instellingen datalog							
15-10	Logbron	0	2 set-ups		TRUE	-	Uint16
15-11	Loginterval	ExpressionLimit	2 set-ups		TRUE	-3	TimD
15-12	Triggergebeurt.	[0] FALSE	1 set-up		TRUE	-	Uint8
15-13	Logmodus	[0] Altijd loggen	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
15-14	Steekproeven voor trigger	50 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint8
15-2* Hist. log							
15-20	Hist. log: event	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint8
15-21	Hist. log: waarde	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
15-22	Hist. log: tijd	0 ms	All set-ups		FALSE	-3	Uint32
15-3* Foutlog							
15-30	Foutlog: foutcode	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
15-31	Foutlog: waarde	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Int16
15-32	Foutlog: tijd	0 s	All set-ups		FALSE	0	Uint32
15-4* Identificatie eenh.							
15-40	FC-type	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[6]
15-41	Vermogenssectie	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-42	Spanning	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-43	Softwareversie	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[5]
15-44	Bestelde Typecode	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[40]
15-45	Huidige typecodereeks	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[40]
15-46	Bestelnr. eenh.	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[8]
15-47	Bestelnr. voedingskaart	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[8]
15-48	LCP ID-nr.	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-49	SW-id stuurkaart	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-50	SW-id voedingskaart	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-51	Serienr. eenheid	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[10]
15-53	Serienr. voedingskaart	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[19]
15-6* Optie-ident.							
15-60	Optie gemonteerd	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[30]
15-61	SW-versie optie	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-62	Bestelnummer optie	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[8]
15-63	Serienummer optie	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[18]
15-70	Optie sleuf A	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[30]
15-71	SW-versie optie sleuf A	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-72	Optie sleuf B	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[30]
15-73	SW-versie optie sleuf B	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-74	Optie sleuf C0	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[30]
15-75	SW-versie optie sleuf C0	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-76	Optie sleuf C1	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[30]
15-77	SW-versie optie sleuf C1	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-9* Parameterinfo							

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
15-92	Gedef. parameters	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
15-93	Gewijzigde param.	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
15-98	Identificatie eenh.	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[40]
15-99	Parameter metadata	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16

Table 6.42

6.4.6 16-** Data-uitlezingen

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversi e- index	Type
16-0* Alg. status							
16-00	Stuurwoord	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	V2
16-03	Statuswoord	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	V2
16-3* AF-status							
16-30	DC-tussenkr.sp.	0 V	All set-ups		FALSE	0	Uint16
16-34	Temp. koellich.	0 °C	All set-ups		FALSE	100	Uint8
16-35	Inverter therm.	0 %	All set-ups		FALSE	0	Uint8
16-36	Inv. nom. stroom	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	-2	Uint32
16-37	Inv. max. stroom	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	-2	Uint32
16-39	Temp. stuurkaart	0 °C	All set-ups		FALSE	100	Uint8
16-40	Logbuffer vol	[0] Nee	All set-ups		TRUE	-	Uint8
16-49	Stroomfoutbron	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint8
16-6* In- & uitgangen							
16-60	Dig. ingang	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
16-66	Dig. uitgang [bin]	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Int16
16-71	Relaisuitgang [bin]	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Int16
16-8* Veldbus & FC-poort							
16-80	Veldbus CTW 1	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	V2
16-84	Comm. optie STW	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	V2
16-85	FC-poort CTW 1	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	V2
16-9* Diagnose-uitlez.							
16-90	Alarmwoord	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
16-91	Alarmwoord 2	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
16-92	Waarsch.wrd	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
16-93	Waarsch.woord 2	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
16-94	Uitgebr. statusw.	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32

Table 6.43

6.4.7 300-** AF-instell.

NOTE

Except for 300-10 Active Filter Nominal Voltage, it is not recommended to change the settings in this par. group for the Low Harmonic Drive

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
300-0* Alg. instellingen							
300-00	Harmon. annuleringsmodus	[0] Totaal	All set-ups		TRUE	-	Uint8
300-01	Compensatieprioriteit	[0] Harmonischen	All set-ups		TRUE	-	Uint8
300-1* Netwerkinstell.							
300-10	Nom. spanning actief filter	ExpressionLimit	2 set-ups		FALSE	0	Uint32
300-2* CT-instell.							
300-20	CT prim. waarde	ExpressionLimit	2 set-ups		FALSE	0	Uint32
300-22	CT nom. spanning	342 V	2 set-ups		FALSE	0	Uint32
300-24	CT-reeks	[0] L1, L2, L3	2 set-ups		FALSE	-	Uint8
300-25	CT-polariteit	[0] Normaal	2 set-ups		FALSE	-	Uint8
300-26	CT-plaatsing	[1] Stroom belasting	2 set-ups		FALSE	-	Uint8
300-29	Autodetectie CT starten	[0] Uit	All set-ups		FALSE	-	Uint8
300-3* Compensatie							
300-30	Compensatiepunten	0.0 A	All set-ups		TRUE	-1	Uint32
300-35	Cosphi-referentie	0.500 N/A	All set-ups		TRUE	-3	Uint16
300-4* Paralleling							
300-40	Master Follower Selection	[2] Not Paralleled	2 set-ups		FALSE	-	Uint8
300-41	Follower ID	1 N/A	2 set-ups		FALSE	0	Uint32
300-42	Num. of Follower AFs	1 N/A	2 set-ups		FALSE	0	Uint32
300-5* Sleep Mode							
300-50	Enable Sleep Mode	null	2 set-ups		TRUE	-	Uint8
300-51	Sleep Mode Trig Source	[0] Mains current	All set-ups		TRUE	-	Uint8
300-52	Sleep Mode Wake Up Trigger	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Uint32
300-53	Sleep Mode Sleep Trigger	80 %	All set-ups		TRUE	0	Uint32

Table 6.44

6.4.8 301-** AF-uitlezing

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
301-0* Uitg.stromen							
301-00	Uitgangsstroom [A]	0.00 A	All set-ups		TRUE	-2	Int32
301-01	Uitgangsstroom [%]	0.0 %	All set-ups		TRUE	-1	Int32
301-1* Prestaties eenh.							
301-10	THD stroom [%]	0 %	All set-ups		TRUE	0	Uint16
301-12	Arbeidsfactor	0.00 N/A	All set-ups		TRUE	-2	Uint16
301-13	Cosphi	0.00 N/A	All set-ups		TRUE	-2	Int16
301-14	Reststromen	0.0 A	All set-ups		TRUE	-1	Uint32
301-2* Status net							
301-20	netstroom [A]	0 A	All set-ups		TRUE	0	Int32
301-21	Netfrequentie	0 Hz	All set-ups		TRUE	0	Uint8
301-22	Fund. netstroom [A]	0 A	All set-ups		TRUE	0	Int32

Table 6.45

7 Installatie en setup RS-485

RS-485 is een 2-aderige businterface die compatibel is met de multi-droptopologie, d.w.z. dat knooppunten kunnen worden aangesloten als bus of via dropkabels vanaf een gemeenschappelijke hoofdlijn. Op een netwerksegment kunnen in totaal 32 knooppunten worden aangesloten. De netwerksegmenten worden onderling gekoppeld door middel van lijnversterkers.

NOTE

Elke lijnversterker fungeert als een knooppunt binnen het segment waarin het geïnstalleerd is. Elk knooppunt in een bepaald netwerk moet een uniek nodeadres hebben binnen alle segmenten.

7

Sluit elk segment aan beide uiteinden af met behulp van de eindschakelaar (S801) van de frequentieomvormers of een asymmetrisch afsluitweerstandsnetwork. Gebruik altijd afgeschermde kabels met gedraaide paren (STP – screened twisted pair) voor de busbekabeling en werk altijd volgens goede standaard installatiepraktijken.

Het is belangrijk om ervoor te zorgen dat de afscherming voor elk knooppunt is voorzien van een aardverbinding met lage impedantie; dit geldt ook bij hoge frequenties. Verbind daarom een groot oppervlak van de afscherming met aarde, bijvoorbeeld door middel van een kabelklem of een geleidende kabelpakking. Het kan nodig zijn om gebruik te maken van potentiaalvereffeningskabels om in het gehele netwerk hetzelfde aardpotentiaal te handhaven, met name in installaties met lange kabels.

Gebruik altijd hetzelfde type kabel binnen het gehele netwerk om problemen met verschillende impedanties te voorkomen. Gebruik voor het aansluiten van een motor op de frequentieomvormers altijd een afgeschermde motorkabel.

Kabel: afgeschermd met gedraaide paren (STP)
Impedantie: 120 Ω
Kabellengte: max. 1200 m (inclusief dropkabels)
Max. 500 m station-tot-station

Table 7.1

7.1.1 Netwerkaansluiting

Op een regeling (of master) kunnen een of meer frequentieomvormers worden aangesloten via de standaard RS-485-interface. Klem 68 wordt aangesloten op het P-sigitaal (TX+, RX+), terwijl klem 69 wordt aangesloten op het N-sigitaal (TX-, RX-).

Gebruik parallelle aansluitingen om meerdere frequentieomvormers aan te sluiten op een master.

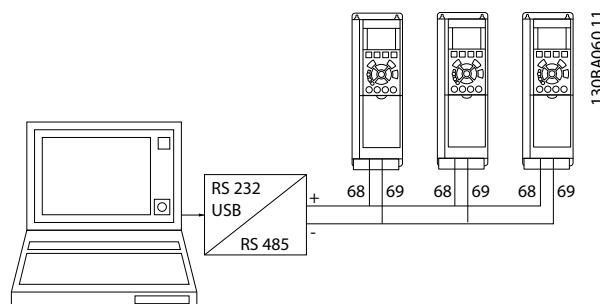


Illustration 7.1

Om mogelijke vereffeningstromen in de afscherming te vermijden, moet de kabelafscherming worden geaard via klem 61, die via een RC-koppeling met het frame is verbonden.

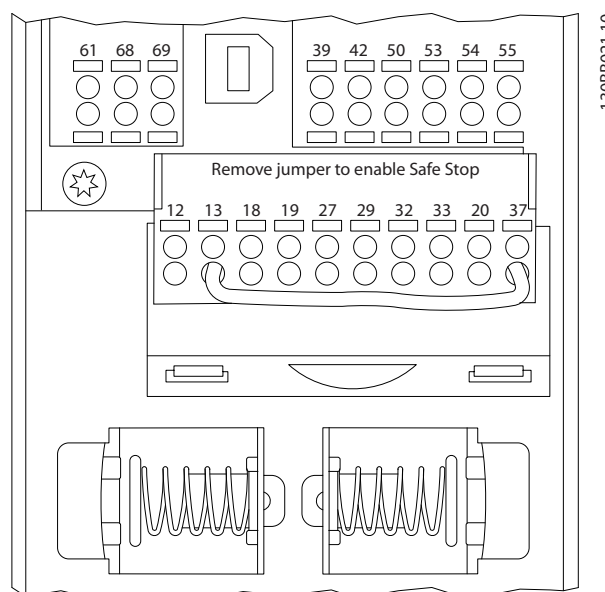


Illustration 7.2 Stuurkaartklemmen

De RS-485-bus moet aan beide uiteinden worden afgesloten met een weerstandsnetwork. Zet hiervoor schakelaar S801 op de stuurkaart op 'ON' (aan). Zie 4.8.2 *Schakelaar S201, S202 en S801* voor meer informatie.

Het communicatieprotocol moet worden ingesteld op 8-30 *Protocol*.

7.1.2 EMC-voorzorgsmaatregelen

De volgende EMC-voorzorgsmaatregelen worden aanbevolen om te zorgen voor een ruisvrije werking van het RS-485-netwerk.

Relevante nationale en lokale voorschriften, bijvoorbeeld ten aanzien van aardverbindingen, moeten altijd worden nageleefd. De RS-485-aansluitkabel moet uit de buurt worden gehouden van kabels voor motor en remweerstand om een koppeling van hoogfrequente ruis tussen kabels te vermijden. Normaal gesproken is een afstand van 200 mm (8 inch) voldoende, maar het wordt aanbevolen om een zo groot mogelijke afstand tussen de kabels aan te houden, vooral wanneer kabels parallel lopen over lange afstanden. Wanneer kruisen onvermijdelijk is, moet de RS-485-kabel de kabels voor motor en remweerstand kruisen onder een hoek van 90 graden.

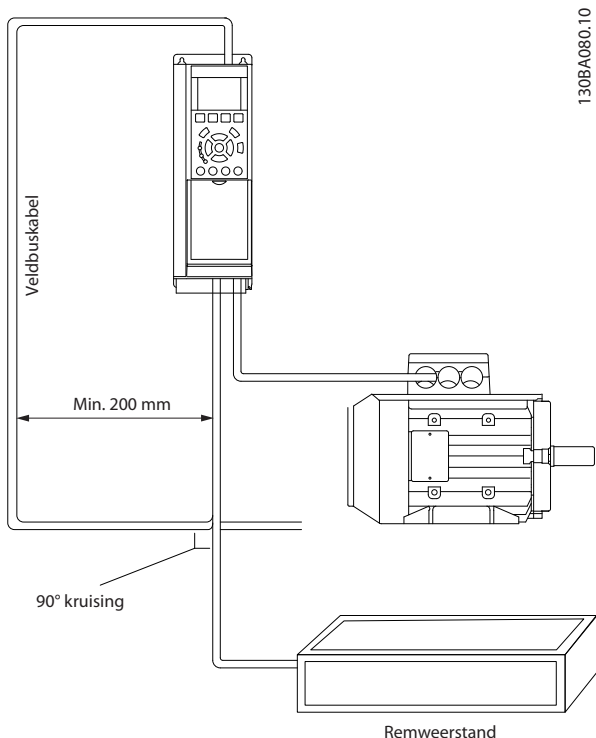


Illustration 7.3

Het FC-protocol, ook wel aangeduid als FC-bus of standaardbus, is de standaard veldbus van Danfoss. Het specificeert een toegangsmethode op basis van het master-slaveprincipe voor communicatie via een seriële bus. Op de bus kunnen één master en maximaal 126 slaves worden aangesloten. De master selecteert de afzonderlijke slaves via een adresteken in het telegram. Een slave kan zelf nooit zenden zonder een verzoek hiertoe, en rechtstreeks berichtenverkeer tussen afzonderlijke slaves is

dan ook niet mogelijk. Communicatie vindt plaats in de halfduplexmodus.

De masterfunctie kan niet worden overgedragen aan een ander knooppunt (systeem met één master).

De fysieke laag wordt gevormd door RS-485, door gebruik te maken van de RS-485-poort die is ingebouwd in de frequentieomvormer. Het FC-protocol ondersteunt diverse telegramindelingen:

- een korte gegevensindeling met 8 bytes voor procesdata;
- een lange gegevensindeling van 16 bytes inclusief een parameterkanaal;
- een gegevensindeling die wordt gebruikt voor tekst.

7.2 Netwerkconfiguratie

7.2.1 Setup FC 300 frequentieomvormer

Stel de volgende parameters in om het FC-protocol voor de frequentieomvormer in te schakelen.

Parameternummer	Instelling
8-30 Protocol	FC
8-31 Address	1 - 126
8-32 FC Port Baud Rate	2400 - 115200
8-33 Parity / Stop Bits	Even pariteit, 1 stopbit (standaard)

Table 7.2

7.3 Berichtframingstructuur FC-protocol

7.3.1 Inhoud van een teken (byte)

Elk overgedragen teken begint met een startbit. Dan volgen 8 databits, dat wil zeggen één byte. Elk teken wordt beveiligd via een pariteitsbit. Deze bit wordt op '1' ingesteld om de pariteit aan te geven. Pariteit houdt in dat het aantal binaire enen in de 8 databits en de pariteitsbit samen even is. Het teken eindigt met een stopbit en bestaat in totaal dus uit 11 bits.

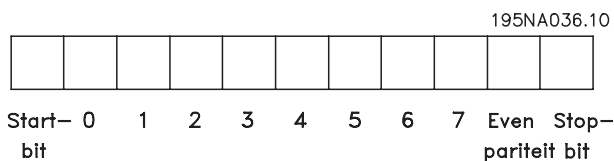


Illustration 7.4

7.3.2 Telegramstructuur

Elk telegram heeft de volgende structuur:

1. Startteken (STX) = 02 hex
2. Een byte die de telegramlengte aangeeft (LGE)
3. Een byte die het adres van de frequentieomvormer aangeeft (ADR)

Dan volgt een aantal databytes (variabel, afhankelijk van het telegramtype).

Het telegram eindigt met een datastuurbite (BCC).



Illustration 7.5

Bit 7 = 1 (adresopmaak 1-126 actief)

Bit 0-6 = frequentieomvormeradres 1-126

Bit 0-6 = 0 Broadcast

De slave zendt de ongewijzigde adresbyte terug naar de master in het antwoordtelegram.

7.3.5 Datastuurbite (BCC)

De checksum wordt berekend als een XOR-functie. Voordat de eerste byte van het telegram ontvangen is, is de berekende checksum 0.

7.3.3 Telegramlengte (LGE)

De telegramlengte is het aantal databytes plus de adresbyte ADR en de datastuurbite BCC.

Data	Lengte
4 databytes	$LGE = 4 + 1 + 1 = 6$ bytes
12 databytes	$LGE = 12 + 1 + 1 = 14$ bytes
Telegrammen die tekst bevatten	$10^{11}+n$ bytes

Table 7.3

¹⁾ De 10 staat voor de vaste tekens, terwijl 'n' variabel is (afhankelijk van de lengte van de tekst).

7.3.4 Adres frequentieomvormer (ADR)

Er kunnen twee verschillende adresformaten worden gebruikt.

Het adresbereik van de frequentieomvormer is 1-31 of 1-126.

1. Adresopmaak 1-31:

Bit 7 = 0 (adresopmaak 1-31 actief)

Bit 6 wordt niet gebruikt

Bit 5 = 1: broadcast, adresbits (0-4) worden niet gebruikt

Bit 5 = 0: geen broadcast

Bit 0-4 = frequentieomvormeradres 1-31

2. Adresopmaak 1-126:

7.3.6 Het dataveld

De structuur van datablokken hangt af van het type telegram. Er zijn drie typen telegrammen; het type geldt voor zowel stuurtelegrammen (master=>slave) als antwoordtelegrammen (slave=>master).

De 3 telegramtypen zijn:



130BA269.10

Illustration 7.6

Procesblok (PCD)

Het PCD bestaat uit een datablok van 4 bytes (2 woorden) en bevat:

- stuurwoord en referentiewaarde (van master naar slave);
- statuswoord en actuele uitgangsfrequentie (van slave naar master).

Parameterblok

Het parameterblok wordt gebruikt voor het overdragen van parameters tussen master en slave. Het datablok bestaat uit 12 bytes (6 woorden) en bevat ook het procesblok.

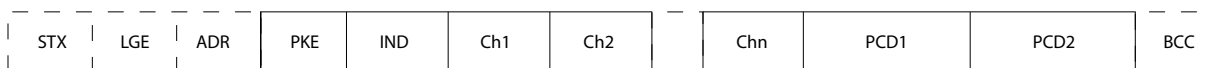
130BA2 / 1.10



Illustration 7.7

Tekstblok

Het tekstblok wordt gebruikt om teksten te lezen of te schrijven via het datablok.



130BA270.10

Illustration 7.8

7.3.7 Het PKE-veld

Het PKE-veld bevat twee subvelden: parametercommando en antwoord AK, en parameternummer PNU:

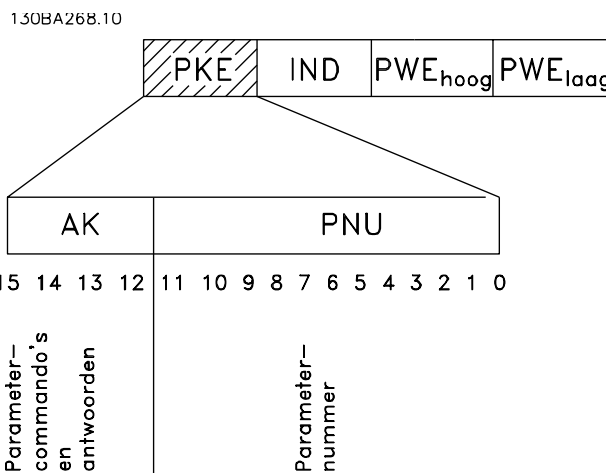


Illustration 7.9

130BA268.10

De bitnummers 12-15 worden gebruikt voor het overdragen van parametercommando's van master naar

slave en voor de verwerkte antwoorden van de slave terug naar de master.

Parametercommando's master → slave				
Bitnr.				Parametercommando
15	14	13	12	
0	0	0	0	Geen commando
0	0	0	1	Lezen parameterwaarde
0	0	1	0	Schrijven parameterwaarde in RAM (woord)
0	0	1	1	Schrijven parameterwaarde in RAM (dubbel woord)
1	1	0	1	Schrijven parameterwaarde in RAM en EEPROM (dubbel woord)
1	1	1	0	Schrijven parameterwaarde in RAM en EEPROM (woord)
1	1	1	1	Lezen/schrijven tekst

Table 7.4

Antwoord slave → master				
Bitnr.				Antwoord
15	14	13	12	
0	0	0	0	Geen antwoord
0	0	0	1	Parameterwaarde overgedragen (woord)
0	0	1	0	Parameterwaarde overgedragen (dubbel woord)
0	1	1	1	Commando kan niet worden uitgevoerd
1	1	1	1	Tekst overgedragen

Table 7.5

Als het commando niet kan worden uitgevoerd, zal de slave het volgende antwoord zenden:

0111 Commando kan niet worden uitgevoerd

– en wordt de volgende foutmelding in de parameterwaarde (PWE) gegeven:

PWE laag (hex)	Foutmelding
0	Het gebruikte parameternummer bestaat niet
1	Er is geen schrijftoegang tot de gedefinieerde parameter
2	De datawaarde overschrijdt de parameterbegrenzingsen
3	De gebruikte subindex bestaat niet
4	De parameter is niet van het type array
5	Het datatype komt niet overeen met de gedefinieerde parameter
11	Het wijzigen van de data in de gedefinieerde parameter is niet mogelijk in de huidige modus van de frequentieomvormer. Sommige parameters kunnen uitsluitend worden gewijzigd wanneer de motor is uitgeschakeld.
82	Er is geen bustoegang tot de gedefinieerde parameter
83	Het wijzigen van de data is niet mogelijk omdat de fabriekssetup is geselecteerd

Table 7.6

7.3.8 Parameternummer (PNU)

Bitnr. 0-11 dragen parameternummers over. De functie van de betreffende parameter wordt toegelicht in de parameterbeschrijving in de *VLT@AutomationDrive Programmeerhandleiding*, MG.33.Mx.yy.

7.3.9 Index (IND)

De index wordt samen met het parameternummer gebruikt voor lees/schrijftoegang tot de parameters met een index, bijv. *15-30 Alarm Log: Error Code*. De index bestaat uit 2 bytes, een lage byte en een hoge byte.

Alleen de lage byte wordt gebruikt als index.

7.3.10 Parameterwaarde (PWE)

Het parameterwaardeblok bestaat uit 2 woorden (4 bytes) en de waarde hangt af van het gegeven commando (AK). De master vraagt om een parameterwaarde wanneer het PWE-blok geen waarde bevat. Om een parameterwaarde te wijzigen (schrijven), schrijft u de nieuwe waarde in het PWE-blok en verzendt u dit van de master naar de slave.

Als de slave antwoordt op een parameterverzoek (leescommando) wordt de actuele parameterwaarde naar het PWE-blok overgedragen en teruggestuurd naar de master. Als een parameter geen numerieke waarde bevat maar verschillende dataopties, bijv. *0-01 Language* waarbij [0] staat voor Engels en [4] voor Deens, selecteert u de gewenste datawaarde door de waarde in te voeren in het PWE-blok. Zie Voorbeeld – Een datawaarde selecteren. Via seriële communicatie is het alleen mogelijk om parameters met datatype 9 (tekstreeks) te lezen.

15-40 FC Type tot *15-53 Power Card Serial Number* bevatten datatype 9.

Zo kunt u bijvoorbeeld het vermogen van de eenheid en het netspanningsbereik uitlezen via *15-40 FC Type*. Wanneer een tekstreeks wordt overgedragen (lezen), is de lengte van het telegram variabel, aangezien de teksten in lengte variëren. De telegramlengte wordt gedefinieerd in de tweede byte van het telegram, LGE. Bij tekstoverdracht geeft het indexteken aan of het om een lees- of een schrijfcommando gaat.

Om een tekst via het PWE-blok te lezen, stelt u het parametercommando (AK) in op 'F' hex. De hoge byte van het indexteken moet '4' zijn.

Sommige parameters bevatten teksten die kunnen worden geschreven via de seriële bus. Om een tekst via het PWE-blok te schrijven, stelt u het parametercommando (AK) in op 'F' hex. De hoge byte van het indexteken moet '5' zijn.

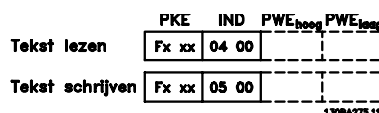


Illustration 7.10

7.3.11 Datatypen die worden ondersteund door FC 300

Zonder teken betekent dat er geen teken in het telegram opgenomen is.

Datatypes	Beschrijving
3	Integer 16
4	Integer 32
5	Zonder teken 8
6	Zonder teken 16
7	Zonder teken 32
9	Tekstreeks
10	Bytereeks
13	Tijdverschil
33	Gereserveerd
35	Bitvolgorde

Table 7.7

7.3.12 Conversie

In de sectie *Fabrieksinstellingen* worden de diverse attributen van elke parameter weergegeven. Parameterwaarden worden enkel als gehele getallen overgedragen. Om decimalen over te dragen, worden conversiefactoren gebruikt.

4-12 Motor Speed Low Limit [Hz] heeft een conversiefactor van 0,1.

Om de minimumfrequentie op 10 Hz in te stellen, moet de waarde 100 worden overgedragen. Een conversiefactor van 0,1 betekent dat de overgebrachte waarde met 0,1 vermenigvuldigd zal worden. Een waarde van 100 wordt dus geïnterpreteerd als 10,0.

Voorbeelden:

0 s --> conversie-index 0

0,00 s --> conversie-index -2

0 ms --> conversie-index -3

0,00 ms --> conversie-index -5

Conversie-index:	Conversiefactor
100	
75	
74	
67	
6	1000000
5	100000
4	10000
3	1000
2	100
1	10
0	1
-1	0,1
-2	0,01
-3	0,001
-4	0,0001
-5	0,00001
-6	0,000001
-7	0,0000001

Table 7.8 Conversietabel

7.3.13 Proceswoorden (PCD)

Het blok proceswoorden is verdeeld in twee blokken van 16 bits, die altijd in de gegeven volgorde voorkomen.

PCD 1	PCD 2
Stuurtelegram (master ⇒ slave) Stuurwoord	Referentiewaarde
Stuurtelegram (slave ⇒ master) Statuswoord	Actuele uitgangsfrequentie

Table 7.9

7.4 Voorbeelden

7.4.1 Een parameterwaarde schrijven

Stel 4-14 Motor Speed High Limit [Hz] in op 100 Hz. Schrijf de gegevens in EEPROM.

PKE = E19E hex – schrijf één woord in 4-14 Motor Speed High Limit [Hz]
 IND = 0000 hex
 PWEHIGH = 0000 hex
 PWELOW = 03E8 hex – datawaarde 1000, wat overeenkomt met 100 Hz; zie 7.3.12 Conversie.

Het telegram ziet er als volgt uit:

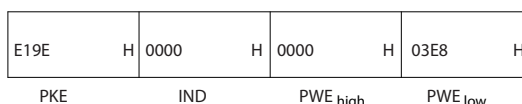


Illustration 7.11

NOTE

4-14 Motor Speed High Limit [Hz] is één woord en het parametercommando voor het schrijven naar EEPROM is 'E'. 4-14 Motor Speed High Limit [Hz] komt overeen met 19E hex.

Het antwoord van de slave aan de master is:

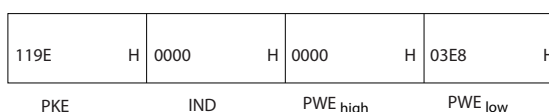


Illustration 7.12

7.4.2 Een parameterwaarde lezen

Lees de waarde in 3-41 Ramp 1 Ramp Up Time

PKE = 1155 hex – lees parameterwaarde in 3-41 Ramp 1 Ramp Up Time
 IND = 0000 hex
 PWEHIGH = 0000 hex
 PWELOW = 0000 hex

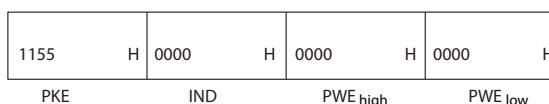


Illustration 7.13

Als de waarde in 3-41 Ramp 1 Ramp Up Time 10 s is, is het antwoord van de slave aan de master:

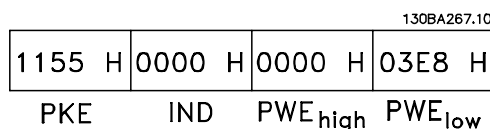


Illustration 7.14

3E8 hex komt overeen met 1000 decimaal. De conversie-index voor 3-41 Ramp 1 Ramp Up Time is -2, oftewel 0,01. 3-41 Ramp 1 Ramp Up Time is van het type Zonder teken 32.

7.5 Toegang krijgen tot parameters

7.5.1 Parameterafhandeling

Het PNU (parameternummer) wordt vertaald vanuit het registeradres dat is opgenomen in het Modbus schrijf- of leesbericht. Het parameternummer wordt naar Modbus vertaald als (10 x parameternummer) DECIMAAL.

7.5.2 Dataopslag

Spoel 65 decimaal bepaalt of data die naar het telegram weggeschreven wordt, wordt opgeslagen in EEPROM en RAM (spoel 65 = 1) of enkel in RAM (spoel 65 = 0).

7.5.3 IND

De arrayindex wordt ingesteld in register 9 en wordt gebruikt om toegang te krijgen tot arrayparameters.

7.5.4 Tekstblokken

Parameters die als een tekstreeks zijn opgeslagen, kunnen op dezelfde manier worden benaderd als andere parameters. De maximumgrootte van tekstblokken is 20 tekens. Als een leesverzoek voor een parameter om meer tekens vraagt dan in de parameter zijn opgeslagen, wordt het antwoord afgekapt. Als het leesverzoek voor een parameter om minder tekens vraagt dan in de parameter zijn opgeslagen, wordt de ruimte in het antwoord helemaal gevuld.

7.5.5 Conversiefactor

De verschillende attributen van elke parameter zijn te vinden in de sectie over fabrieksinstellingen. Omdat een parameterwaarde alleen als een geheel getal kan worden overgebracht, moet er een conversiefactor worden gebruikt om decimalen over te brengen.

7.5.6 Parameterwaarden

Standaard datatypen

Standaard datatypen zijn int16, int32, uint8, uint16 en uint32. Deze worden opgeslagen als 4x-registers (40001-4FFFF). De parameters worden gelezen met behulp van de functie 03HEX 'Registers lezen'. Parameters worden geschreven met behulp van de functie 6HEX 'Eén register schrijven' voor 1 register (16 bits) en de functie 10HEX 'Meerdere registers schrijven' voor 2 registers (32 bits). Leesbare groottes variëren van 1 register (16 bits) tot 10 registers (20 tekens).

Niet-standaard datatypen

Niet-standaard datatypen zijn tekstreeksen en worden opgeslagen als 4x-registers (40001-4FFFF). De parameters worden gelezen met behulp van functie 03HEX 'Registers lezen' en geschreven met behulp van functie 10HEX 'Meerdere registers lezen'. Leesbare groottes variëren van 1 register (2 tekens) tot 10 registers (20 tekens).

8 Algemene specificaties

Netvoeding (L1, L2, L3)

Netspanning 380-480 V +5%

Netspanning laag/netstoring:

Tijdens een uitval van de netvoeding blijft de frequentieomvormer in bedrijf totdat de tussenkringspanning daalt tot onder het minimale stopniveau. Dit ligt gewoonlijk 15% onder de minimale nominale netspanning van de frequentieomvormer. Bij een netspanning van meer dan 10% onder de minimale nominale netspanning van de frequentieomvormer zijn inschakeling en een volledig koppel waarschijnlijk niet mogelijk.

Netfrequentie 50/60 Hz \pm 5%

Max. tijdelijke onbalans tussen netfasen 3,0% van de nominale netspanning

Werkelijke arbeidsfactor (λ) > 0,98 nominaal bij nominale belasting

Arbeitsfactor (cos φ) dicht bij eenheid (> 0,98)

THiD < 5%

Schakelen aan netingang L1, L2, L3 (inschakelingen) maximaal een keer/2 min

Omgeving volgens EN 60664-1 overspanningscategorie III/verontreinigingsgraad 2

Het apparaat is geschikt voor gebruik in een circuit dat maximaal 100.000 Arms symmetrisch en 480/690 V kan leveren.

Uitgangsvermogen van de motor (U, V, W)

Uitgangsspanning 0-100% van de netspanning

Uitgangsfrequentie 0-800* Hz

Schakelen aan de uitgang Onbeperkt

Aan- en uitlooptijden 1-3600 s

* Afhankelijk van spanning en vermogen

Koppelkarakteristiek

Startkoppel (constant koppel) maximaal 110% gedurende 1 min.*

Startkoppel maximaal 135% tot 0,5 s*

Overbelastingskoppel (constant koppel) maximaal 110% gedurende 1 min.*

*Percentage heeft betrekking op het nominale koppel van de frequentieomvormer.

Kabellengte en dwarsdoorsnede

Max. lengte motorkabel, afgeschermd/gewapend 150 m

Max. lengte motorkabel, niet-afgeschermd/niet-gewapend 300 m

Max. kabeldoorsnede voor motor, net, loadsharing en rem *

Maximale kabeldoorsnede voor stuurklemmen, stijve kabel 1,5 mm²/16 AWG (2 x 0,75 mm²)

Maximale kabeldoorsnede voor stuurklemmen, buigzame kabel 1 mm²/18 AWG

Maximale kabeldoorsnede voor stuurklemmen, kabel met ingesloten geleider 0,5 mm²/20 AWG

Minimale kabeldoorsnede naar stuurklemmen 0,25 mm²

* Zie Netvoedingstabellen voor meer informatie!

Digitale ingangen

Programmeerbare digitale ingangen 4 (6)

Klemnummer 18, 19, 27¹⁾, 29¹⁾, 32, 33,

Logica PNP of NPN

Spanningsniveau 0-24 V DC

Spanningsniveau, logisch '0' PNP < 5 V DC

Spanningsniveau, logisch '1' PNP > 10 V DC

Spanningsniveau, logisch '0' NPN > 19 V DC

Spanningsniveau, logisch '1' NPN < 14 V DC

Maximale spanning op ingang 28 V DC

Ingangsweerstand, R_i ongeveer 4 k Ω

Alle digitale ingangen zijn galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV) en andere hoogspanningsklemmen.

1) De klemmen 27 en 29 kunnen ook worden geprogrammeerd als uitgangen.

Analoge ingangen	
Aantal analoge ingangen	2
Klemnummer	53, 54
Modi	Spanning of stroom
Modusselectie	Schakelaar S201 en schakelaar S202
Spanning	Schakelaar S201/schakelaar S202 = UIT (U)
Spanningsniveau	0 tot +10 V (schaalbaar)
Ingangsweerstand, R_i	ongeveer 10 k Ω
Max. spanning	± 20 V
Stroommodus	Schakelaar S201/schakelaar S202 = AAN (I)
Stroomniveau	0/4 tot 20 mA (schaalbaar)
Ingangsweerstand, R_i	ongeveer 200 Ω
Max. stroom	30 mA
Resolutie voor analoge ingangen	10 bit (+ teken)
Nauwkeurigheid van analoge ingangen	Max. fout 0,5% van volledige schaal
Bandbreedte	200 Hz

De analoge ingangen zijn galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV) en andere hoogspanningsklemmen.

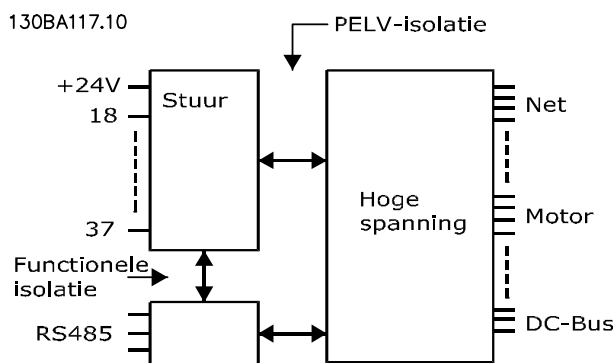


Illustration 8.1

Pulsingangen	
Programmeerbare pulsingangen	2
Klemnummer puls	29, 33
Max. frequentie op klem 29, 33	110 kHz (push-pull)
Max. frequentie op klem 29, 33	5 kHz (open collector)
Min. frequentie op klem 29, 33	4 Hz
Spanningsniveau	zie de sectie over Digitale ingang
Maximale spanning op ingang	28 V DC
Ingangsweerstand, R_i	ongeveer 4 k Ω
Nauwkeurigheid van pulsingang (0,1-1 kHz)	Max. fout: 0,1% van volledige schaal
Analoge uitgang	
Aantal programmeerbare analoge uitgangen	1
Klemnummer	42
Stroombereik bij analoge uitgang	0/4-20 mA
Max. weerstandsbelasting op frame bij analoge uitgang	500 Ω
Nauwkeurigheid bij analoge uitgang	Max. fout: 0,8% van volledige schaal
Resolutie op analoge uitgang	8 bit

De analoge uitgang is galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV) en andere hoogspanningsklemmen.

Stuurkaart, RS-485 seriële communicatie

Klemnummer	68 (P,TX+, RX+), 69 (N,TX-, RX-)
Klemnummer 61	Gemeenschappelijk voor klem 68 en 69

Het RS-485-seriëlecommunicatiecircuit is functioneel gescheiden van andere centrale circuits en galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV).

Digitale uitgang

Programmeerbare digitale/pulsuitgangen	2
Klemnummer	27, 29 ¹⁾
Spanningsniveau bij digitale/frequentie-uitgang	0-24 V
Max. uitgangsstroom (sink of source)	40 mA
Max. belasting bij frequentie-uitgang	1 k Ω
Max. capacatieve belasting bij frequentie-uitgang	10 nF
Min. uitgangsfrequentie bij frequentie-uitgang	0 Hz
Max. uitgangsfrequentie bij frequentie-uitgang	32 kHz
Nauwkeurigheid van frequentie-uitgang	Max. fout: 0,1% van volledige schaal
Resolutie van frequentie-uitgangen	12 bit

1) Klem 27 en 29 kunnen ook worden geprogrammeerd als ingang.

De digitale uitgang is galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV) en andere hoogspanningsklemmen.

Stuurkaart, 24 V DC-uitgang

Klemnummer	12, 13
Max. belasting	200 mA

De 24 V DC-voeding is galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV), maar heeft hetzelfde potentiaal als de analoge en digitale in- en uitgangen.

Relaisuitgangen

Programmeerbare relaisuitgangen	2
Relais 01 klemnummer	1-3 (verbreek), 1-2 (maak)
Max. klembelasting (AC-1) ¹⁾ op 1-3 (NC), 1-2 (NO) (resistieve belasting)	240 V AC, 2 A
Max. klembelasting (AC-15) ¹⁾ (inductieve belasting bij $\cos\phi$ 0,4)	240 V AC, 0,2 A
Max. klembelasting (DC-1) ¹⁾ op 1-2 (NO), 1-3 (NC) (resistieve belasting)	60 V DC, 1 A
Max. klembelasting (DC-13) ¹⁾ (inductieve belasting)	24 V DC, 0,1 A
Relais 02 klemnummer	4-6 (verbreek), 4-5 (maak)
Max. klembelasting (AC-1) ¹⁾ op 4-5 (NO) (resistieve belasting) ²⁾³⁾	400 V AC, 2 A
Max. klembelasting (AC-15) ¹⁾ op 4-5 (NO) (inductieve belasting bij $\cos\phi$ 0,4)	240 V AC, 0,2 A
Max. klembelasting (DC-1) ¹⁾ op 4-5 (NO) (resistieve belasting)	80 V DC, 2 A
Max. klembelasting (DC-13) ¹⁾ op 4-5 (NO) (inductieve belasting)	24 V DC, 0,1 A
Max. klembelasting (AC-1) ¹⁾ op 4-6 (NC) (resistieve belasting)	240 V AC, 2 A
Max. klembelasting (AC-15) ¹⁾ op 4-6 (NC) (inductieve belasting bij $\cos\phi$ 0,4)	240 V AC, 0,2 A
Max. klembelasting (DC-1) ¹⁾ op 4-6 (NC) (resistieve belasting)	50 V DC, 2 A
Max. klembelasting (DC-13) ¹⁾ op 4-6 (NC) (inductieve belasting)	24 V DC, 0,1 A
Min. klembelasting op 1-3 (NC), 1-2 (NO), 4-6 (NC), 4-5 (NO)	24 V DC 10 mA, 24 V AC 20 mA
Omgeving volgens EN 60664-1	overspanningscategorie III/verontreinigingsgraad 2

1) IEC 60947 deel 4 en 5

De relaiscontacten zijn galvanisch gescheiden van de rest van het circuit door middel van versterkte isolatie (PELV).

2) Overspanningscategorie II

3) UL-toepassingen 300 V AC 2 A

Stuurkaart, 10 V DC-uitgang

Klemnummer	50
Uitgangsspanning	10,5 V \pm 0,5 V
Max. belasting	25 mA

De 10 V DC-voeding is galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV) en andere hoogspanningsklemmen.

Stuurkarakteristieken

Resolutie van uitgangsfrequentie bij 0-1000 Hz	\pm 0,003 Hz
Systeemresponstijd (klem 18, 19, 27, 29, 32, 33)	\leq 2 ms
Bereik snelheidsregeling (zonder terugkoppeling)	1:100 van synchrone snelheid
Nauwkeurigheid van snelheid (zonder terugkoppeling)	30-4000 tpm: max. fout \pm 8 tpm

Alle stuurkarakteristieken zijn gebaseerd op een 4-polige asynchrone motor

Omgeving

Behuizing, framegrootte D en E	IP 21, IP 54 (hybride)
Behuizing, framegrootte F	IP 21, IP 54 (hybride)
Triltest	0,7 g
Relatieve vochtigheid	5-95% (IEC 721-3-3; klasse 3K3 (niet condenserend) tijdens bedrijf)
Agressieve omgeving (IEC 60068-2-43) H ₂ S-test	klasse Kd
Testmethode conform IEC 60068-2-43 H2S (10 dagen)	
Omgevingstemperatuur (bij 60 AVM-schakelmodus)	
- met reductie	max. 55 °C ¹⁾
- met volledig uitgangsvermogen, met name EFF2-motoren	max. 50 °C ¹⁾
- bij volledige constante uitgangsstroom van de frequentieomvormer	max. 45 °C ¹⁾

¹⁾ Zie de sectie over speciale omstandigheden in de Design Guide voor meer informatie.

Minimale omgevingstemperatuur tijdens volledig bedrijf	0 °C
Minimale omgevingstemperatuur bij gereduceerd bedrijf	- 10 °C
Temperatuur tijdens opslag/transport	-25 tot +65/70 °C
Maximumhoogte boven zeeniveau zonder reductie	1000 m
Maximumhoogte boven zeeniveau met reductie	3000 m

Reductie wegens grote hoogte; zie de sectie over speciale omstandigheden

EMC-normen, emissie	EN 61800-3, EN 61000-6-3/4, EN 55011, IEC 61800-3 EN 61800-3, EN 61000-6-1/2,
EMC-normen, immuniteit	EN 61000-4-2, EN 61000-4-3, EN 61000-4-4, EN 61000-4-5, EN 61000-4-6

Zie de sectie over speciale omstandigheden!

Stuurkaartprestaties

Scaninterval	5 ms
Stuurkaart, seriële communicatie via USB	
USB-standaard	1.1 (volle snelheid)
USB-stekker	USB type B 'apparaat'-stekker

CAUTION

Aansluiting op de pc vindt plaats via een standaard USB-host/apparaatkabel.

De USB-aansluiting is galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV) en andere hoogspanningsklemmen.

De USB-aansluiting is niet galvanisch gescheiden van de aardverbinding. Sluit alleen geïsoleerde laptops/pc's aan op de USB-poort van de frequentieomvormer of op een geïsoleerde USB-kabel/omzetter.

Beveiliging en functies:

- Thermo-elektronische motorbeveiliging tegen overbelasting.
- Temperatuurbewaking van het koellichaam zorgt ervoor dat de frequentieomvormer wordt uitgeschakeld als een vooraf gedefinieerde temperatuur wordt bereikt. Een temperatuuroverbelasting kan pas worden gereset als de temperatuur van het koellichaam onder de waarden in de tabellen op de volgende pagina's is gezakt (richtlijn – deze temperatuur kan variëren op basis van vermogensklasse, framegrootte, type behuizing enz.).
- De frequentieomvormer is beveiligd tegen kortsluiting op de motorklemmen U, V, W.
- Als er een netfase ontbreekt, wordt de frequentieomvormer uitgeschakeld of geeft hij een waarschuwing (afhankelijk van de belasting).
- Bewaking van de tussenkringspanning zorgt ervoor dat de frequentieomvormer wordt uitgeschakeld als de tussenkringspanning te laag of te hoog is.
- De frequentieomvormer is beveiligd tegen aardfouten op de motorklemmen U, V, W.

Netvoeding 3 x 380-480 V AC								
FC 302		P132		P160		P200		
Hoge/normale belasting*		HO	NO	HO	NO	HO	NO	
	Typisch asvermogen bij 400 V [kW]	132	160	160	200	200	250	
	Typisch asvermogen bij 460 V [pk]	200	250	250	300	300	350	
	Typisch asvermogen bij 480 V [kW]	160	200	200	250	250	315	
	Behuizing IP 21	D13		D13		D13		
	Behuizing IP 54	D13		D13		D13		
	Uitgangsstroom							
	Continu (bij 400 V) [A]	260	315	315	395	395	480	
	Intermitterend (60 s overbelasting) (bij 400 V) [A]	390	347	473	435	593	528	
	Continu (bij 460/480 V) [A]	240	302	302	361	361	443	
	Intermitterend (60 s overbelasting) (bij 460/480 V) [A]	360	332	453	397	542	487	
Continu kVA (bij 400 V) [kVA]	180	218	218	274	274	333		
Continu kVA (bij 460 V) [kVA]	191	241	241	288	288	353		
Continu kVA (bij 480 V) [kVA]	208	262	262	313	313	384		
Max. ingangsstroom								
	Continu (bij 400 V) [A]	251	304	304	381	381	463	
	Continu (bij 460/480 V) [A]	231	291	291	348	348	427	
	Max. kabelgrootte, net, motor, rem en loadsharing [mm ² (AWG ²)]	2 x 185 (2 x 300 mcm)		2 x 185 (2 x 300 mcm)		2 x 185 (2 x 300 mcm)		
	Max. externe netzekeringen [A] ¹	400		500		630		
	Geschat vermogensverlies motor bij 400 V [W] ⁴	4029		5130		5621		
	Geschat vermogensverlies motor bij 460 V [W]	3892		4646		5126		
	Geschatte filterverliezen, 400 V	4954		5714		6234		
	Geschatte filterverliezen, 480 V	5279		5819		6681		
	Gewicht, behuizing IP 21, IP 54 [kg]	380		380		406		
	Rendement ⁴			0,96				
Uitgangsfrequentie			0-800 Hz					
Uitsch. wegens overtemp. koellichaam	110 °C		110 °C		110 °C			
Uitsch. voed.krt wegens omg.temp.			60 °C					

* Hoge overbelasting = koppel van 160% gedurende 60 s, normale overbelasting = koppel van 110% gedurende 60 s

Table 8.1

Netvoeding 3 x 380-480 V AC										
FC 302		P250		P315		P355		P400		
Hoge/normale belasting*		HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO	
	Typisch asvermogen bij 400 V [kW]	250	315	315	355	355	400	400	450	
	Typisch asvermogen bij 460 V [pk]	350	450	450	500	500	600	550	600	
	Typisch asvermogen bij 480 V [kW]	315	355	355	400	400	500	500	530	
	Behuizing IP 21	E9		E9		E9		E9		
	Behuizing IP 54	E9		E9		E9		E9		
	Uitgangsstrom									
	Continu (bij 400 V) [A]	480	600	600	658	658	745	695	800	
	Intermitterend (60 s overbelasting) (bij 400 V) [A]	720	660	900	724	987	820	1043	880	
	Continu (bij 460/480 V) [A]	443	540	540	590	590	678	678	730	
	Intermitterend (60 s overbelasting) (bij 460/480 V) [A]	665	594	810	649	885	746	1017	803	
Continu kVA (bij 400 V) [kVA]	333	416	416	456	456	516	482	554		
Continu kVA (bij 460 V) [kVA]	353	430	430	470	470	540	540	582		
Continu kVA (bij 480 V) [kVA]	384	468	468	511	511	587	587	632		
Max. ingangsstroom										
	Continu (bij 400 V) [A]	472	590	590	647	647	733	684	787	
	Continu (bij 460/480 V) [A]	436	531	531	580	580	667	667	718	
	Max. kabelgrootte, net, motor en loadsharing [mm ² (AWG ²)]	4 x 240 (4 x 500 mcm)		4 x 240 (4 x 500 mcm)		4 x 240 (4 x 500 mcm)		4 x 240 (4 x 500 mcm)		
	Max. kabelgrootte, rem [mm ² (AWG ²)]	2 x 185 (2 x 350 mcm)		2 x 185 (2 x 350 mcm)		2 x 185 (2 x 350 mcm)		2 x 185 (2 x 350 mcm)		
	Max. externe netzekeringen [A] ¹	700		900		900		900		
	Geschat vermogensverlies motor bij 400 V [W] ⁴	6704		7528		8671		9469		
	Geschat vermogensverlies motor bij 460 V [W]	5930		6724		7820		8527		
	Geschatte filterverliezen, 400 V	6607		7049		7725		8234		
	Geschatte filterverliezen, 460 V	6670		7023		7697		8099		
	Gewicht, behuizing IP 21, IP 54 [kg]	596		623		646		646		
Rendement ⁴	0,96									
Uitgangsfrequentie	0-600 Hz									
Uitsch. wegens overtemp. koellichaam	110 °C									
Uitsch. voed.krt wegens omg.temp.	68 °C									

* Hoge overbelasting = koppel van 160% gedurende 60 s, normale overbelasting = koppel van 110% gedurende 60 s

Table 8.2

Netvoeding 3 x 380-480 V AC									
FC 302		P450		P500		P560		P630	
Hoge/normale belasting*		HO	NO	HO	NO	HO	NO	HO	NO
	Typisch asvermogen bij 400 V [kW]	450	500	500	560	560	630	630	710
	Typisch asvermogen bij 460 V [pk]	600	650	650	750	750	900	900	1000
	Typisch asvermogen bij 480 V [kW]	530	560	560	630	630	710	710	800
	Behuizing IP 21, 54	F18		F18		F18		F18	
	Uitgangsstrom								
	Continu (bij 400 V) [A]	800	880	880	990	990	1120	1120	1260
	Intermitterend (60 s overbelasting) (bij 400 V) [A]	1200	968	1320	1089	1485	1232	1680	1386
	Continu (bij 460/480 V) [A]	730	780	780	890	890	1050	1050	1160
	Intermitterend (60 s overbelasting) (bij 460/480 V) [A]	1095	858	1170	979	1335	1155	1575	1276
	Continu kVA (bij 400 V) [kVA]	554	610	610	686	686	776	776	873
	Continu kVA (bij 460 V) [kVA]	582	621	621	709	709	837	837	924
	Continu kVA (bij 480 V) [kVA]	632	675	675	771	771	909	909	1005
Max. ingangsstroom									
	Continu (bij 400 V) [A]	779	857	857	964	964	1090	1090	1227
	Continu (bij 460/480 V) [A]	711	759	759	867	867	1022	1022	1129
	Max. kabelgrootte, motor [mm ² (AWG ²)]	8 x 150 (8 x 300 mcm)							
	Max. kabelgrootte, net F1/F2 [mm ² (AWG ²)]	8 x 240 (8 x 500 mcm)							
	Max. kabelgrootte, net F3/F4 [mm ² (AWG ²)]	8 x 456 (8 x 900 mcm)							
	Max. kabelgrootte, loadsharing [mm ² (AWG ²)]	4 x 120 (4 x 250 mcm)							
Max. kabelgrootte, rem [mm ² (AWG ²)]	4 x 185 (4 x 350 mcm)								
Max. externe netzekeringen [A] ¹	1600				2000				
Geschat vermogensverlies motor bij 400 V [W] ⁴	10647	12338			13201		15436		
Geschat vermogensverlies motor bij 460 V [W]	9414	11006			12353		14041		
Max. verliezen van paneelopties	400								
Gewicht, behuizing IP 21, IP 54 [kg]	2009								
Gewicht omvormerdeel [kg]	1004								
Gewicht filterdeel [kg]	1005								
Rendement ⁴	0,96								
Uitgangsfrequentie	0-600 Hz								
Uitsch. wegens overtemp. koellichaam	95 °C								
Uitsch. voed.krt wegens omg.temp.	68 °C								

* Hoge overbelasting = koppel van 160% gedurende 60 s, normale overbelasting = koppel van 110% gedurende 60 s

Table 8.3

- 1) Zie de sectie *Zekeringen* voor de benodigde zekeringen.
- 2) American Wire Gauge (Amerikaanse kabeldiktemaat).
- 3) Gemeten met een afgeschermd motorkabel van 5 m bij een nominale belasting en een nominale frequentie.
- 4) Het typische vermogensverlies treedt op bij nominale belastingscondities en ligt normaal binnen +/-15% (tolerantie hangt af van variaties in spanning en kabelcondities). De waarden zijn gebaseerd op een typisch motorrendement (eff2/eff3 grenslijn). Lichtere motoren zullen ook bijdragen aan het vermogensverlies in de

frequentieomvormer en omgekeerd. Als de schakelfrequentie wordt verhoogd ten opzichte van de standaardinstelling kunnen de vermogensverliezen aanzienlijk toenemen. Hierbij is rekening gehouden met het typische energieverbruik van de stuurkaart en het LCP. Extra opties en klantbelasting kunnen een verdere bijdrage van 30 W aan de verliezen leveren. (Typisch geldt echter slechts 4 W extra voor een volledig belaste stuurkaart of voor elk van de opties voor sleuf A of B.)

Hoewel de metingen zijn uitgevoerd met hypermoderne apparatuur moet rekening worden gehouden met enige onnauwkeurigheid in de meting (+/-5%).

8.1 Filterspecificaties

Framegrootte	D	E	F	
Spanning [V]	380 - 480	380 - 480	380 - 480	
Stroom, RMS [A]	120	210	330	Nominale waarde
Piekstroom [A]	340	595	935	Amplitudewaarde van de stroom
Overbelasting RMS [%]	Geen overbelasting			60 s gedurende 10 min
Responstijd [ms]	< 0,5			
Insteltijd – regeling reactieve stroom [ms]	< 40			
Insteltijd – regeling harmonische stroom (filteren) [ms]	< 20			
Doorschot – regeling reactieve stroom [%]	< 20			
Doorschot – regeling harmonische stroom [%]	< 10			

Table 8.4 Vermogensbereik (LHD met AF)

9 Problemen verhelpen

9.1 Alarmen en waarschuwingen – frequentieomvormer (rechter LCP)

9.1.1 Waarschuwingen/alarmmeldingen

Een waarschuwing of alarm wordt weergegeven via de relevante led aan de voorzijde van de frequentieomvormer en aangeduid via een code op het display.

Een waarschuwing blijft actief totdat het probleem is verholpen. In bepaalde omstandigheden kan de motor blijven werken. Waarschuwingen kunnen kritiek zijn, maar dit is niet altijd het geval.

Als er een alarm optreedt, betekent dit dat de frequentieomvormer automatisch is uitgeschakeld. Alarmen moeten worden gereset om de frequentieomvormer weer op te starten nadat de fout is verholpen.

Dit is mogelijk op drie manieren:

1. Via de [Reset]-toets op het LCP.
2. Via een digitale ingang met de functie 'Reset'.
3. Via seriële communicatie/optionele veldbus.

NOTE

Na een handmatige reset via de [Reset]-toets op het LCP is het nodig om de [Auto on]-toets in te drukken om de motor opnieuw te starten.

Als een alarm niet kan worden gereset, komt dit mogelijk doordat de oorzaak nog niet is weggenomen, of omdat er sprake was van een uitschakeling met blokkering (zie ook *Table 9.1*).

Alarmen die gepaard gaan met een uitschakeling met blokkering bieden aanvullende beveiliging; in dat geval moet de netvoeding worden uitgeschakeld voordat het alarm kan worden gereset. Nadat de netvoeding weer is ingeschakeld, is de frequentieomvormer niet langer geblokkeerd en kan hij op bovenstaande wijze worden gereset nadat de fout is opgeheven.

Alarmen zonder uitschakeling met blokkering kunnen tevens worden gereset via de automatische resetfunctie in *14-20 Reset Mode*

NOTE

Automatische opheffing slaapstand is mogelijk

Als er in de tabel op de volgende pagina een kruisje staat bij zowel waarschuwing als alarm betekent dit dat een alarm wordt voorafgegaan door een waarschuwing of dat u kunt programmeren of een waarschuwing dan wel een alarm moet worden gegenereerd bij een bepaalde fout.

Dit is bijvoorbeeld mogelijk in *1-90 Motor Thermal Protection*. Na een alarm of uitschakeling (trip) blijft de motor vrijlopen en knipperen het alarm en de waarschuwing. Als het probleem is verholpen, blijft enkel het alarm knipperen totdat de frequentieomvormer is gereset.

Nr.	Beschrijving	Waarschuwing	Alarm/Uitsch.	Alarm/Uitsch & blok.	Parameter-referentie
1	10 V laag	X			
2	Live-zerofout	(X)	(X)		6-01 Live Zero Timeout Function
3	Geen motor	(X)			1-80 Function at Stop
4	Faseverlies netvoeding	(X)	(X)	(X)	14-12 Function at Mains Imbalance
5	DC-tussenkringspanning hoog	X			
6	DC-tussenkringspanning laag	X			
7	DC-overspanning	X	X		
8	DC-onderspanning	X	X		
9	Omvormer overbelast	X	X		
10	Overtemperatuur motor-ETR	(X)	(X)		1-90 Motor Thermal Protection
11	Overtemperatuur motorthermist	(X)	(X)		1-90 Motor Thermal Protection
12	Koppelbegrenzing	X	X		

Nr.	Beschrijving	Waarschuwing	Alarm/Uitsch.	Alarm/Uitsch & blok.	Parameter-referentie
13	Overstroom	X	X	X	
14	Aardfout	X	X	X	
15	Incompatibele hardware		X	X	
16	Kortsluiting		X	X	
17	Stuurwoordtime-out	(X)	(X)		8-04 Control Word Timeout Function
20	Temp. ing. fout				
21	Par.fout				
22	Mech rem hijsen	(X)	(X)		Parametergroep 2-2*
23	Interne vent.	X			
24	Externe vent.	X			
25	Kortsluiting remweerstand	X			
26	Begrenzing remweerstandsvormogen	(X)	(X)		2-13 Brake Power Monitoring
27	Kortsluiting remchopper	X	X		
28	Remtest	(X)	(X)		2-15 Brake Check
29	Temp. koellich.	X	X	X	
30	Motorfase U ontbreekt	(X)	(X)	(X)	4-58 Missing Motor Phase Function
31	Motorfase V ontbreekt	(X)	(X)	(X)	4-58 Missing Motor Phase Function
32	Motorfase W ontbreekt	(X)	(X)	(X)	4-58 Missing Motor Phase Function
33	Inrush-fout		X	X	
34	Communicatiefout veldbus	X	X		
35	Optiefout				
36	Netstoring	X	X		
37	Onbalans fase		X		
38	Interne fout		X	X	
39	Sensor koellich		X	X	
40	Overbelasting digitale uitgang klem 27	(X)			5-00 Digital I/O Mode, 5-01 Terminal 27 Mode
41	Overbelasting digitale uitgang klem 29	(X)			5-00 Digital I/O Mode, 5-02 Terminal 29 Mode
42	Ovrbel X30/6-7	(X)			
43	Ext. voeding (optie)				
45	Aardfout 2	X	X	X	
46	Voed. voed.krt		X	X	
47	24 V-voeding laag	X	X	X	
48	1,8 V-voeding laag		X	X	
49	Snelheidslimiet	X			
50	AMA kalibratie mislukt		X		
51	AMA controleer U_{nom} en I_{nom}		X		
52	AMA lage I_{nom}		X		
53	AMA motor te groot		X		
54	AMA motor te klein		X		
55	AMA parameter buiten bereik		X		
56	AMA onderbroken door gebruiker		X		
57	AMA time-out		X		
58	AMA interne fout	X	X		
59	Stroombegr.	X			
60	Ext. vergrendeling	X	X		

Nr.	Beschrijving	Waarschuwing	Alarm/Uitsch.	Alarm/Uitsch & blok.	Parameter-referentie
61	Terugkopp.fout	(X)	(X)		4-30 Motor Feedback Loss Function
62	Uitgangsfrequentie op max. begrenzing	X			
63	Mechanische rem laag		(X)		2-20 Release Brake Current
64	Spanningslimiet	X			
65	Overtemperatuur stuurkaart	X	X	X	
66	Lage temperatuur koellichaam	X			
67	Optieconfiguratie is gewijzigd		X		
68	Veilige stop	(X)	(X) ¹⁾		5-19 Terminal 37 Safe Stop
69	Temp. voed.krt.		X	X	
70	Ongeldige FC-configuratie			X	
71	Veilige stop PTC 1				
72	Gev. storing				
73	Autorestart Veilige Stop	(X)	(X)		5-19 Terminal 37 Safe Stop
74	PTC-thermistor			X	
75	Ongeldig profiel		X		
76	Setup verm.eh	X			
77	Modus laag vermogen	X			14-59 Actual Number of Inverter Units
78	Volgfout	(X)	(X)		4-34 Tracking Error Function
79	Ong. PS-config		X	X	
80	Omvormer ingesteld op standaardwaarden		X		
81	CSIV corrupt		X		
82	CSIV par.fout		X		
83	Ongeldige optiecombinatie			X	
84	Geen veiligh.optie		X		
88	Optiedetectie			X	
89	Mechanische rem schuiv.	X			
90	Bewaking terugkoppeling	(X)	(X)		17-61 Feedback Signal Monitoring
91	Analoge ingang 54 verkeerd ingesteld			X	S202
163	ATEX ETR str.lim.waarsch	X			
164	ATEX ETR str.lim.alarm		X		
165	ATEX ETR freq.lim.waarsch	X			
166	ATEX ETR freq.lim.alarm		X		
243	Rem IGBT	X	X	X	
244	Temp. koellich.	X	X	X	
245	Sensor koellich		X	X	
246	Voed. voed.krt			X	
247	Temp. voed.krt		X	X	
248	Ong. PS-config			X	
249	Lg temp gelijk	X			
250	Nieuw reserveonderdeel			X	
251	Nwe typecode		X	X	

Table 9.1 Lijst met alarm-/waarschuwingcodes

(X) Afhankelijk van parameter

1) Automatische reset is niet mogelijk via 14-20 Reset Mode

Een uitschakeling (trip) vindt plaats wanneer een alarm is weergegeven. De uitschakeling (trip) laat de motor vrijlopen en kan worden gereset door het indrukken van de [Reset]-toets of via een digitale ingang (parametergroep 5-1* [1]). Een gebeurtenis die een dergelijk alarm veroorzaakt, zal geen schade toebrengen aan de frequentieomvormer en zal geen gevaarlijke situatie opleveren. Een uitschakeling met blokkering treedt op bij alarmen die schade kunnen toebrengen aan de frequentieomvormer of hierop aangesloten onderdelen. Een uitschakeling met

blokkering kan enkel worden gereset door de voeding uit en weer in te schakelen.

Ledindicatie	
Waarschuwing	geel
Alarm	knippert rood
Uitschakeling met blokkering	geel en rood

Table 9.2

bit	Hex	Dec	Alarmwoord	Alarmwoord 2	Waarsch.-wrđ	Waarsch.w oord 2	Uitgebreid statusw.
Alarmwoord Uitgebreid statuswoord							
0	00000001	1	Remtest (A28)	ServiceTrip, lezen/ schrijven	Remtest (W28)	Gereserveer d	Aan/uitlopen
1	00000002	2	Temp. koellich. (A29)	ServiceTrip (gereserveerd)	Temp. koellich. (W29)	Gereserveer d	AMA actief
2	00000004	4	Aardfout (A14)	ServiceTrip, typecode/ reserveonderdeel	Aardfout (W14)	Gereserveer d	Start CW/CCW start_mogelijk is actief wanneer de digitale ingang is ingesteld op [12] OF [13] en de gewenste richting overeenkomt met het referen- tieteken
3	00000008	8	Stuurkaarttemp. (A65)	ServiceTrip (gereserveerd)	Stuurkaarttemp. (W65)	Gereserveer d	Vertragen vertrags- commando actief, bijv. via stuurwoordbit 11 of digitale ingang
4	00000010	16	Stuurw. t-o (A17)	ServiceTrip (gereserveerd)	Stuurw. t-o (W17)		Versnell. versnellings- commando actief, bijv. via stuurwoordbit 12 of digitale ingang
5	00000020	32	Overstroom (A13)	Gereserveerd	Overstroom (W13)	Gereserveer d	Terugk. hoog terugkoppeling > par. 4-57
6	00000040	64	Koppelbegr. (A12)	Gereserveerd	Koppelbegr. (W12)	Gereserveer d	Terugk. laag terugkoppeling < par. 4-56
7	00000080	128	Motorth. over (A11)	Gereserveerd	Motorth. over (W11)	Gereserveer d	Stroom hoog stroom > par. 4-51
8	00000100	256	Motor-ETR over (A10)	Gereserveerd	Motor-ETR over (W10)	Gereserveer d	Stroom laag stroom < par. 4-50
9	00000200	512	Inverter overb. (A9)	Gereserveerd	Inverter overb. (W9)	Gereserveer d	Snelh. hoog snelheid > par. 4-53
10	00000400	1024	DC-onderspann. (A8)	Gereserveerd	DC-onderspann. (W8)		Snelh. laag snelheid < par. 4-52
11	00000800	2048	DC-overspann. (A7)	Gereserveerd	DC-overspann. (W7)		Remtest remtest NIET OK

bit	Hex	Dec	Alarmwoord	Alarmwoord 2	Waarsch.-wrđ	Waarsch.w oord 2	Uitgebreid statusw.
12	00001000	4096	Kortsluiting (A16)	Gereserveerd	DC-spann. laag (W6)	Gereserveerd	Max. remmen Remvermogen > Begrenzing remvermogen (par. 2-12)
13	00002000	8192	Inrush-fout (A33)	Gereserveerd	DC-spann. hoog (W5)		Remmen
14	00004000	16384	Faseverl. netv. (A4)	Gereserveerd	Faseverl. netv. (W4)		Buiten snelh.-bereik
15	00008000	32768	AMA niet OK	Gereserveerd	Geen motor (W3)		OVC-besturing
16	00010000	65536	Live zero-fout (A2)	Gereserveerd	Live zero-fout (W2)		AC-rem
17	00020000	131072	Interne fout (A38)	KTY-fout	10 V laag (W1)	KTY- waarsch.	Wachtw.vergr. aantal toegestane invoer pogingen voor wachtwoord overschreden – vergrendeling actief
18	00040000	262144	Rem overbelast (A26)	Vent.fout	Rem overbelast (W26)	Vent.waarsc h.	Wachtwoordbev. par. 0-61= ALL_NO_ACCESS OR BUS_NO_ACCESS OR BUS_READONLY
19	00080000	524288	Verlies U-fase (A30)	ECB-fout	Remweerstand (W25)	ECB- waarsch.	Ref. hoog referentie > par. 4-55
20	00100000	1048576	Verlies V-fase (A31)	Gereserveerd	Rem IGBT (W27)	Gereserveerd	Ref. laag referentie < par. 4-54
21	00200000	2097152	Verlies W-fase (A32)	Gereserveerd	Snelheidslimiet (W49)	Gereserveerd	Lokale referentie referentieplaats = EXTERN -> [Auto on] ingedrukt & actief
22	00400000	4194304	Veldbusfout (A34)	Gereserveerd	Veldbusfout (W34)	Gereserveerd	Beschermingsmodus
23	00800000	8388608	24V-voed. laag (A47)	Gereserveerd	24V-voed. laag (W47)	Gereserveerd	Niet gebruikt
24	01000000	16777216	Netstoring (A36)	Gereserveerd	Netstoring (W36)	Gereserveerd	Niet gebruikt
25	02000000	33554432	1,8V-voed. laag (A48)	Gereserveerd	Stroombegr. (W59)	Gereserveerd	Niet gebruikt
26	04000000	67108864	Remweerstand (A25)	Gereserveerd	Lage temp. (W66)	Gereserveerd	Niet gebruikt
27	08000000	134217728	Rem IGBT (A27)	Gereserveerd	Spanningslimiet (W64)	Gereserveerd	Niet gebruikt
28	10000000	268435456	Optiewijziging (A67)	Gereserveerd	Encoderverlies (W90)	Gereserveerd	Niet gebruikt
29	20000000	536870912	Omv. geinitial. (A80)	Terugkoppeling- foutsfout (A61, A90)	Terugkoppeling- foutsfout (W61, W90)		Niet gebruikt
30	40000000	1073741824	Veilige stop (A68)	Veilige stop PTC 1 (A71)	Veilige stop (W68)	Veilige stop PTC 1 (W71)	Niet gebruikt
31	80000000	2147483648	Mech. rem laag (A63)	Gev.storing (A72)	Uitgebr. statusw.		Niet gebruikt

Table 9.3 Beschrijving van alarmwoord, waarschuingswoord en uitgebreid statuswoord

De alarmwoorden, waarschuingswoorden en uitgebreide statuswoorden kunnen voor diagnose worden uitgelezen via een seriële bus of een optionele veldbus. Zie ook 16-94 Ext. Status Word.

9.1.2 Waarschuwingen/alarmmeldingen – frequentieomvormers

WAARSCHUWING 1, 10 V laag

De spanning van de stuurkaart is lager dan 10 V vanaf klem 50.

Verminder de belasting van klem 50, want de 10 V-voeding is overbelast. Maximaal 15 mA of minimaal 590 Ω.

Deze conditie kan worden veroorzaakt door een kortsluiting in een aangesloten potentiometer of een onjuiste bedrading van de potentiometer.

Probleem verhelpen: verwijder de bedrading vanaf klem 50. Wanneer de waarschuwing verdwijnt, ligt het probleem bij de bedrading van de klant. Als de waarschuwing niet verdwijnt, moet de stuurkaart worden vervangen.

WAARSCHUWING/ALARM 2, Live zero-fout:

Deze waarschuwing of dit alarm verschijnt alleen als dit door de gebruiker is ingesteld in *6-01 Live Zero Timeout Function*. Het signaal op een van de analoge ingangen is minder dan 50% van de minimumwaarde die voor die ingang is geprogrammeerd. Deze conditie kan worden veroorzaakt door draadbreek of door een signaal van een defect apparaat.

Probleem verhelpen:

Controleer de aansluitingen op alle analoge ingangsklemmen. De stuurkaartklemmen 53 en 54 op signalen, klem 55 gemeenschappelijk. De klemmen 11 en 12 van MCB 101 op signalen, klem 10 gemeenschappelijk. De klemmen 1, 3, 5 van MCB 109 op signalen, klem 2,4, 6 gemeenschappelijk.

Controleer of de programmering van de omvormer en de schakelinstellingen overeenkomen met het analoge signaaltype.

Voer een ingangsklemsignaaltest uit.

WAARSCHUWING/ALARM 3, Geen motor

Er is geen motor aangesloten op de uitgang van de frequentieomvormer. Deze waarschuwing of dit alarm verschijnt alleen als dit door de gebruiker is ingesteld in *1-80 Function at Stop*.

Probleem verhelpen: controleer de aansluiting tussen de omvormer en de motor.

WAARSCHUWING/ALARM 4, Faseverlies netvoeding

Aan de voedingszijde ontbreekt een fase of de onbalans van de netspanning is te hoog. Deze melding verschijnt ook als er een fout optreedt in de ingangsgelijkrichter op de frequentieomvormer. De opties worden geprogrammeerd via *14-12 Function at Mains Imbalance*.

Probleem verhelpen: controleer de voedingsspanning en voedingsstromen naar de frequentieomvormer.

WAARSCHUWING 5, DC-tussenkringspanning hoog

De tussenkringspanning (DC) is hoger dan de waarschuwinglimiet voor hoge spanning. De limiet hangt af van de nominale spanning van de omvormer. De frequentieomvormer is nog steeds actief.

WAARSCHUWING 6, DC-tussenkringspanning laag

De tussenkringspanning (DC) is lager dan de waarschuwinglimiet voor lage spanning. De limiet hangt af van de nominale spanning van de omvormer. De frequentieomvormer is nog steeds actief.

WAARSCHUWING/ALARM 7, DC-overspanning

Als de tussenkringspanning hoger is dan de overspanningsbegrenzing schakelt de frequentieomvormer na een bepaalde tijd uit.

Probleem verhelpen:

Sluit een remweerstand aan.

Verleng de aan/uitlooptijd.

Wijzig het type ramp.

Activeer functies in *2-10 Brake Function*.

Verhoog *14-26 Trip Delay at Inverter Fault*.

WAARSCHUWING/ALARM 8, DC-onderspanning

Als de tussenkringspanning (DC) lager wordt dan de limiet voor lage spanning zal de frequentieomvormer controleren of de 24 V-reservevoeding is aangesloten. Als geen 24 V-reservevoeding is aangesloten, schakelt de frequentieomvormer uit na een vaste tijdsvertraging. Deze tijdsvertraging hangt af van de eenheidgrootte.

Probleem verhelpen:

Controleer of de voedingsspanning overeenkomt met de spanning van de frequentieomvormer.

Voer een ingangsspanningstest uit

Voer een soft-charge- en gelijkrichter-circuitstest uit

WAARSCHUWING/ALARM 9, Omvormer overbelast

De frequentieomvormer staat op het punt van uitschakeling wegens overbelasting (te hoge stroom gedurende een te lange tijd). De teller voor de thermo-elektronische omvormerbeveiliging geeft een waarschuwing bij 98% en schakelt uit bij 100%, waarbij een alarm wordt gegenereerd. De frequentieomvormer kan niet worden gereset totdat de teller onder de 90% is gezakt.

De fout is dat de frequentieomvormer gedurende een te lange tijd voor meer dan 100% is overbelast.

Probleem verhelpen:

Vergelijk de aangegeven uitgangsstroom op het LCP-toetsenbord met de nominale stroom van de omvormer.

Vergelijk de aangegeven uitgangsstroom op het LCP-toetsenbord met de gemeten motorstroom.

Laat de thermische belasting op de omvormer op het toetsenbord weergeven en houd de waarde in de gaten. Wanneer de stroom hoger is dan de nominale continuustroom van de omvormer moet de teller omhoog gaan. Wanneer de stroom lager is dan de nominale continuustroom van de omvormer moet de teller omlaag gaan.

NB Zie de sectie over reductie in de Design Guide voor meer informatie als er een hoge schakelfrequentie is vereist.

WAARSCHUWING/ALARM 10, Overtemperatuur motor-ETR

De thermo-elektronische beveiliging (ETR) geeft aan dat de motor te warm is. In *1-90 Motor Thermal Protection* kan worden ingesteld of de frequentieomvormer een waarschuwing of een alarm moet geven wanneer de teller 100% bereikt. De fout is dat de motor gedurende een te lange tijd voor meer dan 100% is overbelast.

Probleem verhelpen:

- Controleer of de motor oververhit raakt.
- Controleer of de motor mechanisch overbelast is.
- Controleer of motor *1-24 Motor Current* correct is ingesteld.
- Controleer of de motorgegevens in *1-20 Motor Power [kW]* tot *1-25 Motor Nominal Speed* correct zijn ingesteld.
- Controleer de instelling in *1-91 Motor External Fan*.
- Voer een AMA uit via *1-29 Automatic Motor Adaptation (AMA)*.

WAARSCHUWING/ALARM 11, Overtemperatuur motorthermistor

De thermistor of de thermistoraansluiting is ontkoppeld. In *1-90 Motor Thermal Protection* kan worden ingesteld of de frequentieomvormer een waarschuwing of een alarm moet geven wanneer de teller 100% bereikt.

Probleem verhelpen:

- Controleer of de motor oververhit raakt.
- Controleer of de motor mechanisch overbelast is.
- Controleer of de thermistor juist is aangesloten tussen klem 53 of 54 (analoge spanningsingang) en klem 50 (+10 V-voeding), of tussen klem 18 of 19 (digitale ingang, alleen PNP) en klem 50.
- Als er een KTY-sensor wordt gebruikt, moet u controleren op een juiste aansluiting tussen klem 54 en 55.
- Controleer bij gebruik van een thermische schakelaar of thermistor of de instelling van *1-93 Thermistor Resource* overeenkomt met de sensorbedrading.

Controleer bij gebruik van een KTY-sensor of de instellingen van *1-95 KTY Sensor Type*, *1-96 KTY Thermistor Resource* en *1-97 KTY Threshold level* overeenkomen met de sensorbedrading.

WAARSCHUWING/ALARM 12, Koppelbegrenzing

Het koppel is hoger dan de ingestelde waarde in *4-16 Torque Limit Motor Mode* (bij motorwerking) of *4-17 Torque Limit Generator Mode* (bij generatorwerking). *14-25 Trip Delay at Torque Limit* kan worden gebruikt om voor deze conditie een waarschuwing gevolgd door een alarm in te stellen in plaats van enkel een waarschuwing.

WAARSCHUWING/ALARM 13, Overstroom

De piekstroombegrenzing van de omvormer (circa 200% van de nominale stroom) is overschreden. De waarschuwing zal ongeveer 1,5 s aanhouden, waarna de frequentieomvormer uitschakelt en een alarm genereert. Als uitgebreide mechanische rembesturing is geselecteerd, kan de uitschakeling (trip) extern worden gereset.

Probleem verhelpen:

- Deze fout kan worden veroorzaakt door schokbelasting of een snelle acceleratie bij belastingen met een hoge massa draagheid.
- Schakel de frequentieomvormer uit. Controleer of de motoras kan worden gedraaid.
- Controleer of het vermogen van de motor overeenkomt met dat van de frequentieomvormer.
- De motorgegevens in *1-20 Motor Power [kW]* tot en met *1-25 Motor Nominal Speed* zijn verkeerd ingesteld.

ALARM 14, Aardfout

Er vindt een ontlading plaats van de uitgangsfasen naar de aarde, ofwel in de kabel tussen de frequentieomvormer en de motor of in de motor zelf.

Probleem verhelpen:

- Schakel de frequentieomvormer uit en hef de aardfout op.
- Meet de weerstand van de motordraden en de motor naar aarde met behulp van een isolatiemeter om te controleren op aardfouten in de motor.
- Voer een stroomsensortest uit.

ALARM 15, Incompatibele hardware

Een gemonteerde optie kan niet werken met de huidige stuurkaarthardware of -software.

Noteer de waarde van onderstaande parameters en neem contact op met uw Danfoss-leverancier.

15-40 FC Type

15-41 Power Section

15-42 Voltage

15-43 Software Version

15-45 Actual Typecode String

15-49 SW ID Control Card

15-50 SW ID Power Card

15-60 Option Mounted

15-61 Option SW Version

ALARM 16, Kortsluiting

Er is kortsluiting op de motorklemmen of in de motor zelf. Schakel de frequentieomvormer uit en hef de kortsluiting op.

WAARSCHUWING/ALARM 17, Stuurwoordtime-out

Er is geen communicatie met de frequentieomvormer. Deze waarschuwing zal alleen actief zijn wanneer 8-04 Control Word Timeout Function NIET is ingesteld op *Uit*. Als 8-04 Control Word Timeout Function is ingesteld op *Stop en uitsch.* zal er een waarschuwing worden gegeven. Na de uitlooptijd volgt de uitschakeling, waarbij een alarm wordt gegeven.

Probleem verhelpen:

Controleer de aansluitingen op de kabel voor seriële communicatie.

Verhoog 8-03 Control Word Timeout Time.

Controleer de werking van de communicatieapparatuur.

Controleer op een juiste installatie op basis van de EMC-vereisten.

WAARSCHUWING 22, Mech. rem hijsen:

De gegeven waarde geeft het type fout aan.

0 = de koppelref. werd niet bereikt binnen de ingestelde tijd.

1 = er was geen terugkoppeling van de rem binnen de ingestelde tijd.

WAARSCHUWING 23, Fout interne ventilator

De ventilatorwaarschuwingsfunctie is een extra beveiliging die controleert of de ventilator actief/gemonteerd is. De ventilatorwaarschuwing kan worden uitgeschakeld via 14-53 Fan Monitor (*Uitgesch.* [0]).

Voor omvormers met frame D, E en F wordt de geregelde spanning naar de ventilatoren bewaakt.

Probleem verhelpen:

Controleer de ventilatorweerstand.

Controleer de soft-chargezekeringen.

WAARSCHUWING 24, Fout externe ventilator

De ventilatorwaarschuwingsfunctie is een extra beveiliging die controleert of de ventilator actief/gemonteerd is. De ventilatorwaarschuwing kan worden uitgeschakeld via 14-53 Fan Monitor (*Uitgesch.* [0]).

Voor omvormers met frame D, E en F wordt de geregelde spanning naar de ventilatoren bewaakt.

Probleem verhelpen:

Controleer de ventilatorweerstand.

Controleer de soft-chargezekeringen.

WAARSCHUWING 25, Kortsluiting remweerstand

De remweerstand wordt bewaakt tijdens bedrijf. Als er kortsluiting optreedt, wordt de remfunctie afgeschakeld en wordt de waarschuwing gegeven. De frequentieomvormer functioneert nog wel, zij het zonder de remfunctie. Schakel de frequentieomvormer uit en vervang de remweerstand (zie 2-15 Brake Check).

WAARSCHUWING/ALARM 26, Vermogensbegrenzing remweerstand

Het vermogen dat naar de remweerstand wordt overgebracht, wordt berekend als een percentage, als gemiddelde waarde over de laatste 120 seconden, op basis van de weerstandswaarde van de remweerstand en de tussenringspanning. De waarschuwing wordt gegeven wanneer het afgegeven remvermogen hoger is dan 90%. Als *Uitsch.* [2] is geselecteerd in 2-13 Brake Power Monitoring schakelt de frequentieomvormer uit en wordt een alarm gegeven wanneer het afgegeven remvermogen hoger is dan 100%.

CAUTION

Het risico bestaat dat in geval van kortsluiting van de remtransistor een aanzienlijke hoeveelheid energie wordt overgebracht naar de remweerstand.

WAARSCHUWING/ALARM 27, Remchopperfout

De remtransistor wordt bewaakt tijdens bedrijf en bij kortsluiting wordt de remfunctie afgeschakeld en de waarschuwing weergegeven. De frequentieomvormer blijft nog wel actief, maar door de kortsluiting van de remtransistor gaat veel vermogen naar de remweerstand, ook als deze niet actief is.

Schakel de frequentieomvormer uit en verwijder de remweerstand.

Dit alarm/deze waarschuwing kan zich ook voordoen bij oververhitting van de remweerstand. Klem 104 tot 106 zijn beschikbaar als remweerstand. Zie de sectie *Temperatuurschakelaar remweerstand* voor informatie over Klixon-ingen.

WAARSCHUWING/ALARM 28, Remtest mislukt

Remweerstandsfout: de remweerstand is niet aangesloten of werkt niet.

Controleer 2-15 Brake Check.

ALARM 29, Temp. koellich.

De maximumtemperatuur van het koellichaam is overschreden. De temperatuurfout kan niet gereset worden totdat de temperatuur van het koellichaam is gezakt tot onder een vooraf ingestelde temperatuur voor het koellichaam. Het punt van uitschakelen (trip) en resetten is afhankelijk van het vermogen van de frequentieomvormer.

Probleem verhelpen:

- Te hoge omgevingstemperatuur.
- Te lange motorkabel.
- Onvoldoende vrije ruimte boven en onder de frequentieomvormer.
- Vuil koellichaam.
- Geblokkeerde luchtstroming rondom de frequentieomvormer.
- Beschadigde ventilator koellichaam.

Voor framegrootte D, E en F geldt dat dit alarm is gebaseerd op de temperatuur die wordt gemeten door de koellichaamsensor die in de IGBT-modules is gemonteerd. Voor omvormers met frame F kan dit alarm ook worden veroorzaakt door de thermische sensor in de gelijkrichter-module.

Probleem verhelpen:

- Controleer de ventilatorweerstand.
- Controleer de soft-chargezekeringen.
- Thermische sensor IGBT.

ALARM 30, Motorfase U ontbreekt

Motorfase U tussen frequentieomvormer en motor ontbreekt.
Schakel de frequentieomvormer uit en controleer motorfase U.

ALARM 31, Motorfase V ontbreekt

Motorfase V tussen frequentieomvormer en motor ontbreekt.
Schakel de frequentieomvormer uit en controleer motorfase V.

ALARM 32, Motorfase W ontbreekt

Motorfase W tussen frequentieomvormer en motor ontbreekt.
Schakel de frequentieomvormer uit en controleer motorfase W.

ALARM 33, Inrush-fout

Er zijn te veel inschakelingen geweest gedurende een korte tijd. Laat de eenheid afkoelen tot de bedrijfstemperatuur.

WAARSCHUWING/ALARM 34, Veldbuscommunicatiefout

De veldbus op de communicatieoptiekaart werkt niet.

WAARSCHUWING/ALARM 36, Netstoring

Deze waarschuwing/dit alarm is alleen actief als de netspanning naar de frequentieomvormer ontbreekt en *14-10 Mains Failure* NIET is ingesteld op *Uit*. Controleer de zekeringen naar de frequentieomvormer.

ALARM 38, Interne fout

Het kan nodig zijn om contact op te nemen met uw Danfoss-leverancier. Enkele typische alarmmeldingen:

0	Seriële poort kan niet worden geïnitieerd. Ernstige hardwarefout.
256-258	EEPROM-gegevens van de voedingskaart zijn corrupt of te oud
512	EEPROM-gegevens van de stuurkaart zijn corrupt of te oud
513	Communicatietime-out tijdens het lezen van de EEPROM-gegevens
514	Communicatietime-out tijdens het lezen van de EEPROM-gegevens
515	Toepassingsgerelateerde besturing kan de EEPROM-gegevens niet herkennen
516	Kan niet schrijven naar EEPROM omdat er al een schrijfcommando is gegeven
517	Time-out opgetreden voor het schrijfcommando
518	Fout in de EEPROM
519	Ontbrekende of ongeldige barcodegegevens in EEPROM
783	Parameterinstelling buiten min/max begrenzingen
1024-1279	Een CAN-telegram dat moet worden verzonden kon niet worden verzonden
1281	Time-out voor flashgeheugen van digitale signaalverwerker
1282	Incompatibele softwareversie voor microprocessor vermogenskaart
1283	Incompatibele dataversie voor EEPROM van voedingskaart
1284	Kan softwareversie voor digitale signaalverwerker niet lezen
1299	Optiesoftware in sleuf A is te oud
1300	Optiesoftware in sleuf B is te oud
1301	Optiesoftware in sleuf C0 is te oud
1302	Optiesoftware in sleuf C1 is te oud
1315	Optiesoftware in sleuf A wordt niet ondersteund (niet toegestaan)
1316	Optiesoftware in sleuf B wordt niet ondersteund (niet toegestaan)
1317	Optiesoftware in sleuf C0 wordt niet ondersteund (niet toegestaan)
1318	Optiesoftware in sleuf C1 wordt niet ondersteund (niet toegestaan)
1379	Optie A reageerde niet bij het berekenen van de platformversie
1380	Optie B reageerde niet bij het berekenen van de platformversie
1381	Optie C0 reageerde niet bij het berekenen van de platformversie
1382	Optie C1 reageerde niet bij het berekenen van de platformversie
1536	Er is een uitzondering opgetreden in de toepassingsgerelateerde besturing. Debuginformatie geschreven naar LCP.
1792	DSP-watchdog is actief. Debugging van gegevens vermogensdeel. Gegevens motorgerelateerde besturing niet juist overgedragen.

2049	Vermogensgegevens opnieuw gestart
2064-2072	H081x: optie in sleuf x is opnieuw gestart
2080-2088	H082x: optie in sleuf x heeft een wacht-met-opstarten-commando gegeven
2096-2104	H083x: optie in sleuf x heeft een legaal wacht-met-opstarten-commando gegeven
2304	Kan geen gegevens lezen van EEPROM voedingskaart
2305	Ontbrekende softwareversie in vermogenseenheid
2314	Ontbrekende vermogenseenheiddata in vermogenseenheid
2315	Ontbrekende softwareversie in vermogenseenheid
2316	Ontbrekende io-statuspagina in vermogenseenheid
2324	Configuratie van de voedingskaart bleek incorrect bij het inschakelen
2325	Een voedingskaart is gestopt met communiceren terwijl er wel voedingsspanning aanwezig is
2326	Configuratie van de voedingskaart is incorrect gebleken na de vertraging die de voedingskaart nodig heeft om zich aan te melden
2327	Er zijn momenteel te veel voedingskaartlocaties aangemeld
2330	Gegevens over het vermogen van de diverse voedingskaarten komen niet overeen
2561	Geen communicatie van DSP naar ATACD
2562	Geen communicatie van ATACD naar DSP (tijdens bedrijf)
2816	Stack-overloop stuurkaartmodule
2817	Langzame taken scheduler
2818	Snelle taken
2819	Parameter-thread
2820	Stack-overloop LCP
2821	Overloop seriële poort
2822	Overloop USB-poort
2836	cfListMempool te klein
3072-5122	Parameterwaarde valt buiten de begrenzingen
5123	Optie in sleuf A: hardware incompatibel met stuurkaarthardware
5124	Optie in sleuf B: hardware incompatibel met stuurkaarthardware
5125	Optie in sleuf C0: hardware incompatibel met stuurkaarthardware
5126	Optie in sleuf C1: hardware incompatibel met stuurkaarthardware
5376-6231	Onvold. geheug

Table 9.4

ALARM 39, Sensor koellich.

Geen terugkoppeling van de temperatuursensor van het koellichaam.

Het signaal van de thermische sensor van de IGBT is niet beschikbaar op de voedingskaart. Het probleem kan zich bevinden op de voedingskaart, op de poortschakelkaart of

de lintkabel tussen de voedingskaart en de poortschakelkaart.

WAARSCHUWING 40, Overbelasting digitale uitgang klem 27

Controleer de belasting die is aangesloten op klem 27 of verwijder de aansluiting die kortsluiting veroorzaakt. Controleer *5-00 Digital I/O Mode* en *5-01 Terminal 27 Mode*.

WAARSCHUWING 41, Overbelasting digitale uitgang klem 29

Controleer de belasting die is aangesloten op klem 29 of verwijder de aansluiting die kortsluiting veroorzaakt. Controleer *5-00 Digital I/O Mode* en *5-02 Terminal 29 Mode*.

WAARSCHUWING 42, Overbelasting digitale uitgang op X30/6 of X30/7

Controleer voor X30/6 de belasting die is aangesloten op X30/6 of verwijder de aansluiting die kortsluiting veroorzaakt. Controleer *5-32 Term X30/6 Digi Out (MCB 101)*.

Controleer voor X30/7 de belasting die is aangesloten op X30/7 of verwijder de aansluiting die kortsluiting veroorzaakt. Controleer *5-33 Term X30/7 Digi Out (MCB 101)*.

ALARM 46, Voeding voedingskaart

De voeding van de voedingskaart valt niet binnen het bereik.

Er zijn drie voedingen die worden gegenereerd door de schakelende voeding (SMPS – switched mode power supply) op de stuurkaart: 24 V, 5 V, +/-18 V. Bij gebruik van een 24 V DC-voeding met de MCB 107-optie worden enkel de 24 V- en 5 V-voedingen bewaakt. Bij gebruik van driefasenetspanning worden alle drie voedingen bewaakt.

WAARSCHUWING 47, 24 V-voeding laag

De 24 V DC wordt gemeten op de stuurkaart. De externe 24 V DC-reservevoeding kan overbelast zijn. Neem in andere gevallen contact op met uw Danfoss-leverancier.

WAARSCHUWING 48, 1,8 V-voeding laag

De 1,8 V DC-voeding die op de stuurkaart wordt gebruikt, valt buiten de toegestane begrenzingen. De voeding wordt gemeten op de stuurkaart.

WAARSCHUWING 49, Snelheidsbegrenzing

De snelheid valt niet binnen het ingestelde bereik in *4-11 Motor Speed Low Limit [RPM]* en *4-13 Motor Speed High Limit [RPM]*.

ALARM 50, AMA kalibratie mislukt

Neem contact op met uw Danfoss-leverancier.

ALARM 51, AMA controleer Unom en Inom

De instelling van de motorspanning, de motorstroom en het motorvermogen zijn waarschijnlijk fout. Controleer de instellingen.

ALARM 52, AMA lage Inom

De motorstroom is te laag. Controleer de instellingen.

ALARM 53, AMA motor te groot

De motor is te groot om AMA te kunnen uitvoeren.

ALARM 54, AMA motor te klein

De motor is te klein om een AMA te kunnen uitvoeren.

ALARM 55, AMA parameter buiten bereik

De gevonden parameterinstellingen voor de motor vallen buiten het toegestane bereik.

ALARM 56, AMA onderbroken door gebruiker

AMA is onderbroken door de gebruiker.

ALARM 57, AMA time-out

Probeer de AMA enkele keren helemaal opnieuw te starten, totdat de AMA correct wordt uitgevoerd. Wanneer de procedure meerdere keren kort na elkaar wordt uitgevoerd, kan de motor zo warm worden dat de weerstanden R_s en R_r groter worden. In de meeste gevallen is dit echter niet kritiek.

ALARM 58, AMA interne fout

Neem contact op met uw Danfoss-leverancier.

WAARSCHUWING 59, Stroomgrens

De stroom is hoger dan de waarde in *4-18 Current Limit*.

WAARSCHUWING 60, Externe vergrendeling

De externe vergrendeling is ingeschakeld. Om terug te keren naar normaal bedrijf moet 24 V DC worden toegepast op de klem die is geprogrammeerd voor externe vergrendeling. Vervolgens moet er een resetsignaal worden gegeven (via seriële communicatie, digitale I/O, of door op [Reset] op het LCP te drukken).

WAARSCHUWING 61, Volgfout

Er is gedetecteerd dat de gemeten snelheid van het terugkoppelingsapparaat afwijkt van de berekende motorsnelheid. De functie voor waarschuwing/alarm/uitschakeling is in te stellen in *4-30 Motor Feedback Loss Function*, de foutinstelling in *4-31 Motor Feedback Speed Error* en de toegestane fouttijd in *4-32 Motor Feedback Loss Timeout*. De functie kan nuttig zijn tijdens een inbedrijfstelingsprocedure.

WAARSCHUWING 62, Uitgangsfrequentie op maximumbegrenzing

De uitgangsfrequentie is hoger dan de ingestelde waarde in *4-19 Max Output Frequency*

WAARSCHUWING 64, Spanningslimiet

De combinatie van belasting en snelheid vereisen een motorspanning die hoger is dan de feitelijke DC-tussenkingspanning.

WAARSCHUWING/ALARM 65, Overtemperatuur stuurkaart

Overtemperatuur stuurkaart: De uitschakeltemperatuur voor de stuurkaart is 80 °C.

WAARSCHUWING 66, Temperatuur koellichaam laag

Deze waarschuwing is gebaseerd op de temperatuursensor in de IGBT-module.

Probleem verhelpen:

Wanneer de gemeten temperatuur van het koellichaam 0 °C is, zou dit kunnen betekenen dat de temperatuursensor defect is. Daarom wordt de ventilatorsnelheid tot het maximum verhoogd. Wanneer de sensordraad tussen de

IGBT en de poortschakelkaart wordt ontkoppeld, wordt deze waarschuwing gegenereerd. Controleer tevens de thermische sensor van de IGBT.

ALARM 67, Configuratie optiemodule is gewijzigd

Een of meer opties zijn toegevoegd of verwijderd sinds de laatste uitschakeling.

ALARM 68, Veilige stop ingeschakeld

De veilige stop is geactiveerd. Om terug te keren naar normaal bedrijf moet 24 V DC op klem 37 worden toegepast en moet vervolgens een resetsignaal worden gegeven (via bus, digitale I/O, of door op [Reset] te drukken). Zie *5-19 Terminal 37 Safe Stop*.

ALARM 69, Overtemperatuur voedingskaart

De temperatuursensor op de voedingskaart is te warm of te koud.

Probleem verhelpen:

Controleer de werking van de deurventilatoren.

Controleer of de filters voor de deurventilatoren niet geblokkeerd zijn.

Controleer of de doorvoerplaat op de juiste wijze is gemonteerd op IP 21 en IP 54 (NEMA 1 en NEMA 12) omvormers.

ALARM 70, Ongeldige FC-configuratie

De huidige combinatie van stuurkaart en voedingskaart is niet toegestaan.

WAARSCHUWING/ALARM 71, Veilige stop PTC 1

Veilige stop is ingeschakeld vanaf de PTC-thermistorkaart MCB 112 (motor te warm). Normaal bedrijf kan worden hervat wanneer de MCB 112 weer 24 V DC toepast op klem 37 (wanneer de motortemperatuur een aanvaardbaar niveau heeft bereikt) en wanneer de digitale ingang van de MCB 112 wordt uitgeschakeld. Wanneer dit gebeurt, moet er een resetsignaal worden gegeven (via seriële communicatie, digitale I/O, of door op [Reset] op het LCP te drukken). Let op: wanneer een automatische herstart is ingeschakeld, kan de motor starten zodra de fout is opgeheven.

ALARM 72, Gevaarlijke storing

Veilige stop met blokkering. Onverwachte signaalniveaus op Veilige stop en digitale ingang van de PTC-thermistorkaart MCB 112.

WAARSCHUWING/ALARM 73, Autoherstart Veilige stop

Veilig gestopt. Let op: wanneer een automatische herstart is ingeschakeld, kan de motor starten zodra de fout is opgeheven.

WAARSCHUWING 76, Setup vermogensseenheid

Het aantal vereiste vermogensseenheden komt niet overeen met het gedetecteerde aantal actieve vermogensseenheden.

Probleem verhelpen:

Wanneer u een F-framesmodule vervangt, doet dit zich voor als de vermogensspecifieke gegevens in de voedingskaart van de module niet overeenkomen met die van de rest van de omvormer. Ga in dit geval na of het reserveon-

derdeel en de bijbehorende voedingskaart het juiste onderdeelnummer hebben.

WAARSCHUWING 77, Modus laag vermogen

Deze waarschuwing geeft aan dat de frequentieomvormer met laag vermogen werkt (d.w.z. met minder dan het aantal toegestane omvormersecties). Deze waarschuwing wordt gegenereerd bij het uit- en weer inschakelen wanneer de frequentieomvormer is ingesteld om te werken met minder omvormers; de frequentieomvormer blijft werken.

ALARM 79, Ongeldige configuratie vermogensdeel

De schalingskaart heeft een onjuist onderdeelnummer of is niet geïnstalleerd. Ook de MK102-connector op de voedingskaart kon niet worden geïnstalleerd.

ALARM 80, Omvormer ingesteld op standaardwaarden

De parameterinstellingen zijn ingesteld op de standaardwaarden na een handmatige reset.

WAARSCHUWING 81, CSIV corrupt:

Het CSIV-bestand bevat syntaxfouten.

WAARSCHUWING 82, CSIV parameterfout:

CSIV par.fout

WAARSCHUWING 85, Gevaarlijke PB-fout:

Profibus/Profisafe-fout.

ALARM 91, Analoge ingang 54 verkeerd ingesteld

Schakelaar S202 moet zijn ingesteld op de stand UIT (spanningsingang) wanneer een KTY-sensor is aangesloten op analoge ingangsklem 54.

ALARM 243, Rem-IGBT

Dit alarm is enkel van toepassing op framegrootte F. Vergelijkbaar met Alarm 27. De rapportwaarde in de alarmlog geeft aan welke vermogensmodule het alarm heeft veroorzaakt:

- 1 = meest linkse omvormermodule.
- 2 = middelste omvormermodule in framegrootte F2 of F4.
- 2 = rechter omvormermodule in framegrootte F1 of F3.
- 3 = rechter omvormermodule in framegrootte F2 of F4.
- 5 = gelijkrichtermodule.

ALARM 244, Temperatuur koellichaam

Dit alarm is enkel van toepassing op framegrootte F. Vergelijkbaar met Alarm 29. De rapportwaarde in de alarmlog geeft aan welke vermogensmodule het alarm heeft veroorzaakt:

- 1 = meest linkse omvormermodule.
- 2 = middelste omvormermodule in framegrootte F2 of F4.
- 2 = rechter omvormermodule in framegrootte F1 of F3.

3 = rechter omvormermodule in framegrootte F2 of F4.

5 = gelijkrichtermodule.

ALARM 245, Sensor koellichaam

Dit alarm is enkel van toepassing op framegrootte F. Vergelijkbaar met Alarm 39. De rapportwaarde in de alarmlog geeft aan welke vermogensmodule het alarm heeft veroorzaakt:

- 1 = meest linkse omvormermodule.
- 2 = middelste omvormermodule in framegrootte F2 of F4.
- 2 = rechter omvormermodule in framegrootte F1 of F3.
- 3 = rechter omvormermodule in framegrootte F2 of F4.
- 5 = gelijkrichtermodule.

ALARM 246, Voeding voedingskaart

Dit alarm is enkel van toepassing op framegrootte F. Vergelijkbaar met Alarm 46. De rapportwaarde in de alarmlog geeft aan welke vermogensmodule het alarm heeft veroorzaakt:

- 1 = meest linkse omvormermodule.
- 2 = middelste omvormermodule in framegrootte F2 of F4.
- 2 = rechter omvormermodule in framegrootte F1 of F3.
- 3 = rechter omvormermodule in framegrootte F2 of F4.
- 5 = gelijkrichtermodule.

ALARM 247, Overtemperatuur voedingskaart

Dit alarm is enkel van toepassing op framegrootte F. Vergelijkbaar met Alarm 69. De rapportwaarde in de alarmlog geeft aan welke vermogensmodule het alarm heeft veroorzaakt:

- 1 = meest linkse omvormermodule.
- 2 = middelste omvormermodule in framegrootte F2 of F4.
- 2 = rechter omvormermodule in framegrootte F1 of F3.
- 3 = rechter omvormermodule in framegrootte F2 of F4.
- 5 = gelijkrichtermodule.

ALARM 248, Ongeldige configuratie vermogensdeel

Dit alarm is enkel van toepassing op framegrootte F. Vergelijkbaar met Alarm 79. De rapportwaarde in de alarmlog geeft aan welke vermogensmodule het alarm heeft veroorzaakt:

- 1 = meest linkse omvormermodule.
- 2 = middelste omvormermodule in framegrootte F2 of F4.
- 2 = rechter omvormermodule in framegrootte F1 of F3.
- 3 = rechter omvormermodule in framegrootte F2 of F4.
- 5 = gelijkrichtermodule.

ALARM 250, Nieuw reserveonderdeel

De voeding of de schakelende voeding is vervangen. De typecode voor de frequentieomvormer moet worden hersteld in EEPROM. Selecteer de juiste typecode in *14-23 Typecode Setting* op basis van het label op het toestel. Vergeet niet om 'Opsl in EEPROM' te selecteren om de procedure te voltooien.

ALARM 251, Nieuwe typecode

De frequentieomvormer heeft een nieuwe typecode.

9.2 Alarmen en waarschuwingen – filter (linker LCP)

NOTE

Deze sectie heeft betrekking op de waarschuwingen en alarmen op het filter-LCP. Zie de voorgaande sectie voor waarschuwingen en alarmen voor de frequentieomvormer.

Een waarschuwing of alarm wordt weergegeven via de relevante led aan de voorzijde van het filter en aangeduid via een code op het display.

Een waarschuwing blijft actief totdat het probleem is verholpen. Onder bepaalde omstandigheden kan de eenheid blijven werken. Waarschuwingen kunnen kritiek zijn, maar dit is niet altijd het geval.

Als er een alarm optreedt, betekent dit dat de eenheid automatisch is uitgeschakeld. Alarmen moeten worden gereset om de eenheid weer op te starten nadat de fout is opgeheven.

Dit is mogelijk op vier manieren:

1. Via de [Reset]-toets op het LCP.
2. Via een digitale ingang met de functie 'Reset'.
3. Via seriële communicatie/optionele veldbus.
4. Via een automatische reset met behulp van de autoresetfunctie. Zie *14-20 Reset Mode* in de *VLT® Active Filter AAF 00x Bedieningshandleiding, MG. 90.Vx.yy.*

NOTE

Na een handmatige reset via de [Reset]-toets op het LCP moet de [Auto on]- of [Hand on]-toets worden ingedrukt om de eenheid opnieuw te starten.

Als een alarm niet kan worden gereset, komt dit mogelijk doordat de oorzaak nog niet is weggenomen, of omdat er sprake was van een uitschakeling met blokkering (zie tevens de tabel op de volgende pagina).

Alarmen die gepaard gaan met een uitschakeling met blokkering bieden aanvullende beveiliging; in dat geval moet de netvoeding worden afgeschakeld voordat het alarm kan worden gereset. Nadat de netvoeding weer is ingeschakeld, is de eenheid niet meer geblokkeerd en kan hij op bovenstaande wijze worden gereset nadat de fout is verholpen.

Alarmen zonder uitschakeling met blokkering kunnen tevens worden gereset via de automatische resetfunctie in *14-20 Reset Mode* (waarschuwing: automatische opheffing slaapstand is mogelijk!).

Wanneer er in de tabel op de volgende pagina een kruisje staat bij zowel waarschuwing als alarm betekent dit dat een alarm wordt voorafgegaan door een waarschuwing of dat u kunt programmeren of een waarschuwing dan wel een alarm moet worden gegenereerd bij een bepaalde fout.

Nr.	Beschrijving	Waarschuwing	Alarm/Uitsch.	Alarm/Uitsch & blok.	Parameterreferentie
1	10 V laag	X			
2	Live-zerofout	(X)	(X)		6-01
4	Faseverlies netvoeding		X		
5	DC-tussenkringspanning hoog	X			
6	DC-tussenkringspanning laag	X			
7	DC-overspanning	X	X		
8	DC-onderspanning	X	X		
13	Overstroom	X	X	X	
14	Aardfout	X	X	X	
15	Incompatibele hardware		X	X	
16	Kortsluiting		X	X	
17	Stuurwoordtime-out	(X)	(X)		8-04
23	Fout interne ventilator	X			
24	Fout externe ventilator	X			14-53
29	Temp. koellich.	X	X	X	
33	Inrush-fout		X	X	
34	Veldbusfout	X	X		
35	Optiefout	X	X		
38	Interne fout				
39	Sensor koellich		X	X	
40	Overbelasting digitale uitgang klem 27	(X)			5-00, 5-01
41	Overbelasting digitale uitgang klem 29	(X)			5-00, 5-02
42	Overbelasting digitale uitgang op X30/6	(X)			5-32
42	Overbelasting digitale uitgang op X30/7	(X)			5-33
46	Voed. voed.krt		X	X	
47	24 V-voeding laag	X	X	X	
48	1,8 V-voeding laag		X	X	
65	Overtemperatuur stuurkaart	X	X	X	
66	Lage temperatuur koellichaam	X			
67	Optieconfiguratie is gewijzigd		X		
68	Veilige stop ingeschakeld		X ¹⁾		
69	Temp. voed.krt.		X	X	
70	Ongeldige FC-configuratie			X	
72	Gevaarlijke storing			X ¹⁾	
73	Autorestart Veilige Stop				
76	Setup verm.eh	X			
79	Ong. PS-config		X	X	
80	Omvormer ingesteld op standaardwaarde		X		
244	Temp. koellich.	X	X	X	
245	Sensor koellich		X	X	
246	Voed. voed.krt		X	X	
247	Temp. voed.krt		X	X	
248	Ong. PS-config		X	X	
250	Nieuw reserveonderdeel			X	
251	Nwe typecode		X	X	
300	Netcont. fout			X	
301	SC cont. fout			X	
302	Cond. overstr.	X	X		
303	Cond. aardfout	X	X		
304	DC-overstroom	X	X		
305	Netfreq. limiet		X		

Nr.	Beschrijving	Waarschuwing	Alarm/Uitsch.	Alarm/Uitsch & blok.	Parameterreferentie
306	Compensatielim	X			
308	Temp. weerst.	X		X	
309	Aardfout netv.	X	X		
311	Schak. freq. lim.		X		
312	CT-bereik		X		
314	Auto CT ondrbr		X		
315	Auto CT fout		X		
316	CT-locatiefout		X		
317	CT-polarit.fout		X		
318	CT-verh.fout		X		

Table 9.5 Lijst met alarm-/waarschuwingcodes

Een uitschakeling (trip) vindt plaats wanneer een alarm is weergegeven. De uitschakeling (trip) laat de motor vrijlopen en kan worden gereset door op [Reset] te drukken, of via een digitale ingang (par. 5-1* [1]). Een gebeurtenis die een dergelijk alarm veroorzaakt, zal geen schade toebrengen aan de frequentieomvormer en zal geen gevaarlijke situatie opleveren. Een uitschakeling met blokkering treedt op bij alarmen die schade kunnen toebrengen aan de frequentieomvormer of hierop aangesloten onderdelen. Een uitschakeling met blokkering

kan enkel worden gereset door de voeding uit en weer in te schakelen.

Ledindicatie	
Waarschuwing	geel
Alarm	knippert rood
Uitschakeling met blokkering	geel en rood

Table 9.6

Alarmwoord en Uitgebreid statuswoord					
bit	Hex	Dec	Alarmwoord	Waarsch.-wrđ	Uitgebr. statusw.
0	00000001	1	Netcont. fout	Gereserveerd	Gereserveerd
1	00000002	2	Temp. koellich.	Temp. koellich.	Auto-CT actief
2	00000004	4	Aardfout	Aardfout	Gereserveerd
3	00000008	8	Stuurkaarttemp.	Stuurkaarttemp.	Gereserveerd
4	00000010	16	Stuurw. t-o	Stuurw. t-o	Gereserveerd
5	00000020	32	Overstroom	Overstroom	Gereserveerd
6	00000040	64	SC cont. fout	Gereserveerd	Gereserveerd
7	00000080	128	Cond. overstr.	Cond. overstr.	Gereserveerd
8	00000100	256	Cond. aardfout	Cond. aardfout	Gereserveerd
9	00000200	512	Inverter overb.	Inverter overb.	Gereserveerd
10	00000400	1024	DC-onderspann.	DC-onderspann.	Gereserveerd
11	00000800	2048	DC-overspann.	DC-overspann.	Gereserveerd
12	00001000	4096	Kortsluiting	DC-spann. laag	Gereserveerd
13	00002000	8192	Inrush-fout	DC-spann. hoog	Gereserveerd
14	00004000	16384	Faseverl. netv.	Faseverl. netv.	Gereserveerd
15	00008000	32768	Auto CT fout	Gereserveerd	Gereserveerd
16	00010000	65536	Gereserveerd	Gereserveerd	Gereserveerd
17	00020000	131072	Interne fout	10 V laag	Wachtwoord tijdvergr.
18	00040000	262144	DC-overstroom	DC-overstroom	Wachtwoordbev.
19	00080000	524288	Temp. weerst.	Temp. weerst.	Gereserveerd
20	00100000	1048576	Aardfout netv.	Aardfout netv.	Gereserveerd
21	00200000	2097152	Schak. freq. lim.	Gereserveerd	Gereserveerd
22	00400000	4194304	Veldbusfout	Veldbusfout	Gereserveerd
23	00800000	8388608	24V-voed. laag	24V-voed. laag	Gereserveerd
24	01000000	16777216	CT-bereik	Gereserveerd	Gereserveerd
25	02000000	33554432	1,8V-voed. laag	Gereserveerd	Gereserveerd
26	04000000	67108864	Gereserveerd	Lage temp.	Gereserveerd
27	08000000	134217728	Auto CT ondrbr	Gereserveerd	Gereserveerd
28	10000000	268435456	Optiewijziging	Gereserveerd	Gereserveerd
29	20000000	536870912	Initialisatie eh.	Initialisatie eh.	Gereserveerd
30	40000000	1073741824	Veilige stop	Veilige stop	Gereserveerd
31	80000000	2147483648	Netfreq. lim.	Uitgebr. statusw.	Gereserveerd

Table 9.7 Beschrijving van alarmwoord, waarschuingswoord en uitgebreid statuswoord

De alarmwoorden, waarschuingswoorden en uitgebreide statuswoorden kunnen voor diagnose worden uitgelezen via een seriële bus of een optionele veldbus. Zie ook *16-90 Alarm Word*, *16-92 Warning Word* en *16-94 Ext. Status Word*. 'Gereserveerd' houdt in dat de bit niet per se een vaste waarde heeft. Gereserveerde bits mogen voor geen enkel doel worden gebruikt.

9.2.1 Foutmeldingen – Active Filter

WAARSCHUWING 1, 10 Volt laag

De spanning van de stuurkaart is lager dan 10 V vanaf klem 50.

Verminder de belasting van klem 50, want de 10 V-voeding is overbelast. Maximaal 15 mA of minimaal 590 Ω.

WAARSCHUWING/ALARM 2, Live zero-fout:

Het signaal op klem 53 of 54 is minder dan 50% van de waarde die is ingesteld in respectievelijk par. 6-10, 6-12, 6-20 of 6-22.

WAARSCHUWING/ALARM 4, Faseverlies netvoeding

Aan de voedingszijde ontbreekt een fase of de onbalans van de netspanning is te hoog.

WAARSCHUWING 5, DC-tussenkringspanning hoog

De tussenkringspanning (DC) is hoger dan de waarschuwinglimiet voor hoge spanning. De eenheid is nog steeds actief.

WAARSCHUWING 6, DC-tussenkringspanning laag

De tussenkringspanning (DC) is lager dan de onderspanningsbegrenzing van het stuursysteem. De eenheid is nog steeds actief.

WAARSCHUWING/ALARM 7, DC-overspanning

Als de tussenkringspanning hoger is dan de limiet schakelt de frequentieomvormer uit (trip).

WAARSCHUWING/ALARM 8, DC-onderspanning

Als de tussenkringspanning (DC) lager wordt dan de limiet voor lage spanning zal het filter controleren of de 24 V-reservevoeding is aangesloten. Anders volgt uitschakeling (trip). Controleer of de netspanning overeenkomt met de gegevens van het motortypeplaatje.

WAARSCHUWING/ALARM 13, Overstroom

De stroomgrens van de eenheid is overschreden.

ALARM 14, Aardfout

De totale stroom van de stroomtransductoren van de IGBT's is niet gelijk aan nul. Controleer of de weerstand van fase naar aarde laag is. Controleer dit zowel voor als na de netschakelaar. Controleer ook of de stroomtransductoren, aansluitkabels en connectoren van de IGBT in orde zijn.

ALARM 15, Incompatibele hardware

Een gemonteerde optie kan niet werken met de huidige stuurkaarthardware of -software.

ALARM 16, Kortsluiting

Er is kortsluiting opgetreden in de uitgang. Schakel de eenheid uit en corrigeer de fout.

WAARSCHUWING/ALARM 17, Stuurwoordtime-out

Er is geen communicatie naar de eenheid.

Deze waarschuwing zal alleen actief zijn wanneer *8-04 Control Word Timeout Function* NIET is ingesteld op *Uit*. Mogelijke correctie: Verhoog *8-03 Control Word Timeout Time*. Wijzig *8-04 Control Word Timeout Function*.

WAARSCHUWING 23, Fout interne ventilator

De interne ventilatoren werken niet i.v.m. defecte hardware of omdat ze niet zijn gemonteerd.

WAARSCHUWING 24, Fout externe ventilator

De externe ventilatoren werken niet i.v.m. defecte hardware of omdat ze niet zijn gemonteerd.

ALARM 29, Temp. koellich.

De maximumtemperatuur van het koellichaam is overschreden. De temperatuurfout kan niet gereset worden totdat de temperatuur van het koellichaam is gezakt tot onder een vooraf ingestelde temperatuur voor het koellichaam.

ALARM 33, Inrush-fout

Controleer of een externe 24 V DC-voeding is aangesloten.

WAARSCHUWING/ALARM 34, Veldbuscommunicatiefout

De veldbus op de communicatieoptiekaart werkt niet.

WAARSCHUWING/ALARM 35, Optiefout:

Neem contact op met uw Danfoss-leverancier.

ALARM 38, Interne fout

Neem contact op met uw Danfoss-leverancier.

ALARM 39, Sensor koellich.

Geen terugkoppeling van de temperatuursensor van het koellichaam.

WAARSCHUWING 40, Overbelasting digitale uitgang klem 27

Controleer de belasting die is aangesloten op klem 27 of verwijder de aansluiting die kortsluiting veroorzaakt.

WAARSCHUWING 41, Overbelasting digitale uitgang klem 29

Controleer de belasting die is aangesloten op klem 29 of verwijder de aansluiting die kortsluiting veroorzaakt.

WAARSCHUWING 42, Overbelasting digitale uitgang op X30/6 of X30/7

Controleer voor X30/6 de belasting die is aangesloten op X30/6 of verwijder de aansluiting die kortsluiting veroorzaakt.

Controleer voor X30/7 de belasting die is aangesloten op X30/7 of verwijder de aansluiting die kortsluiting veroorzaakt.

WAARSCHUWING 43, Ext. voeding (optie)

De externe 24 V DC-voeding op de optie is niet geldig.

ALARM 46, Voeding voedingskaart

De voeding van de voedingskaart valt niet binnen het bereik.

WAARSCHUWING 47, 24 V-voeding laag

Neem contact op met uw Danfoss-leverancier.

WAARSCHUWING 48, 1,8 V-voeding laag

Neem contact op met uw Danfoss-leverancier.

WAARSCHUWING/ALARM 65, Overtemperatuur stuurkaart

Overtemperatuur stuurkaart: De uitschakeltemperatuur voor de stuurkaart is 80 °C.

WAARSCHUWING 66, Temperatuur koellichaam laag

Deze waarschuwing is gebaseerd op de temperatuursensor in de IGBT-module.

Probleem verhelpen:

Wanneer de gemeten temperatuur van het koellichaam 0 °C is, zou dit kunnen betekenen dat de temperatuursensor defect is. Daarom wordt de ventilatorsnelheid tot het maximum verhoogd. Wanneer de sensordraad tussen de IGBT en de poortschakelkaart wordt ontkoppeld, wordt deze waarschuwing gegenereerd. Controleer tevens de thermische sensor van de IGBT.

ALARM 67, Configuratie optiemodule is gewijzigd

Een of meer opties zijn toegevoegd of verwijderd sinds de laatste uitschakeling.

ALARM 68, Veilige stop ingeschakeld

De veilige stop is geactiveerd. Om terug te keren naar normaal bedrijf moet 24 V DC op klem 37 worden toegepast en moet vervolgens een resetsignaal worden gegeven (via bus, digitale I/O, of door op [Reset] te drukken). Zie *5-19 Terminal 37 Safe Stop*.

ALARM 69, Overtemperatuur voedingskaart

De temperatuursensor op de voedingskaart is te warm of te koud.

ALARM 70, Ongeldige FC-configuratie

De huidige combinatie van stuurkaart en voedingskaart is niet toegestaan.

WAARSCHUWING 73, Autorestart Veilige stop

Veilig gestopt. Let op: wanneer een automatische herstart is ingeschakeld, kan de motor starten zodra de fout is opgeheven.

WAARSCHUWING 77, Modus laag vermogen

Deze waarschuwing geeft aan dat de frequentieomvormer met laag vermogen werkt (d.w.z. met minder dan het aantal toegestane omvormersecties). Deze waarschuwing wordt gegenereerd bij het uit- en weer inschakelen wanneer de frequentieomvormer is ingesteld om te werken met minder omvormers; de frequentieomvormer blijft werken.

ALARM 79, Ongeldige configuratie vermogensdeel

De schalingskaart heeft een onjuist onderdeelnummer of is niet geïnstalleerd. Ook de MK102-connector op de voedingskaart kon niet worden geïnstalleerd.

ALARM 80, Omvormer ingesteld op standaardwaarden

De parameterinstellingen zijn ingesteld op de standaardwaarden na een handmatige reset.

ALARM 244, Temperatuur koellichaam

De rapportwaarde geeft de bron voor het alarm aan (v.l.n.r.):

1-4 Omvormer
5-8 Gelijkrichter

ALARM 245, Sensor koellichaam

Geen terugkoppeling van de sensor van het koellichaam. De rapportwaarde geeft de bron voor het alarm aan (v.l.n.r.):

1-4 Omvormer
5-8 Gelijkrichter

ALARM 246, Voeding voedingskaart

De voeding op de voedingskaart is buiten bereik. De rapportwaarde geeft de bron van het alarm aan (v.l.n.r.):

1-4 Omvormer
5-8 Gelijkrichter

ALARM 247, Overtemperatuur voedingskaart

Overtemperatuur voedingskaart. De rapportwaarde geeft de bron van het alarm aan (v.l.n.r.):

1-4 Omvormer
5-8 Gelijkrichter

ALARM 248, Ongeldige configuratie vermogensdeel

Configuratiefout vermogensklasse op voedingskaart. De rapportwaarde geeft de bron van het alarm aan (v.l.n.r.):

1-4 Omvormer
5-8 Gelijkrichter

ALARM 249, Lage temp gelijk

De temperatuur van het koellichaam van de gelijkrichter is te laag. Dit kan erop wijzen dat de temperatuursensor defect is.

ALARM 250, Nieuw reserveonderdeel

De voeding of de schakelende voeding is vervangen. De typecode van het filter moet worden hersteld in EEPROM. Selecteer de juiste typecode in *14-23 Typecode Setting* op basis van het label op het toestel. Vergeet niet om 'Opsl in EEPROM' te selecteren om de procedure te voltooien.

ALARM 251, Nieuwe typecode

Het filter heeft een nieuwe typecode.

ALARM 300, Netcont. fout

De terugkoppeling van de netschakelaar kwam niet overeen met de verwachte waarde binnen de voorgeschreven tijd. Neem contact op met uw Danfoss-leverancier.

ALARM 301, SC cont. fout

De terugkoppeling van de soft-chargeschakelaar kwam niet overeen met de verwachte waarde binnen de voorgeschreven tijd. Neem contact op met uw Danfoss-leverancier.

ALARM 302, Cond. overstr.

Er ging te veel stroom door de AC-condensatoren heen. Neem contact op met uw Danfoss-leverancier.

ALARM 303, Cond. aardfout

In de AC-condensatorstromen is een aardfout opgetreden. Neem contact op met uw Danfoss-leverancier.

ALARM 304, DC-overstroom

Er ging te veel stroom door de DC-tussenkringcondensator heen. Neem contact op met uw Danfoss-leverancier.

ALARM 305, Netfreq. lim.

De netfrequentie bevond zich buiten de begrenzingen. Controleer of de netfrequentie voldoet aan de productspecificatie.

ALARM 306, Compensatielim

De benodigde compensatiestroom overschrijdt de capaciteit van de eenheid. De eenheid werkt bij volledige compensatie.

ALARM 308, Temp. weerstand

De temperatuur van het koellichaam van de weerstand is te hoog.

ALARM 309, Aardfout netv.

In de netstromen is een aardfout opgetreden. Controleer de netvoeding op kortsluiting en lekstroom.

ALARM 310, RTDC-buff. vol

Neem contact op met uw Danfoss-leverancier.

ALARM 311, Schak. freq. lim.

De gemiddelde schakelfrequentie van de eenheid overschrijdt de limiet. Controleer of *300-10 Active Filter Nominal Voltage* en *300-22 CT Nominal Voltage* correct zijn ingesteld. Neem contact op met uw Danfoss-leverancier als dit het geval is.

ALARM 312, CT-bereik

Er is een meetbeperking voor de stroomtransformator gedetecteerd. Controleer de verhouding voor de gebruikte CT's.

ALARM 314, Auto CT ondrbr

Automatische CT-detectie werd onderbroken door de gebruiker.

ALARM 315, Auto CT fout

Er is een fout opgetreden tijdens het uitvoeren van de automatische CT-detectie. Neem contact op met uw Danfoss-leverancier.

ALARM 316, CT-locatiefout

De Auto CT-functie kon de juiste locaties van de CT's niet bepalen.

ALARM 317, CT-polarit.fout

De Auto CT-functie kon de juiste polariteit van de CT's niet bepalen.

ALARM 318, CT-verh.fout

De Auto CT-functie kon de juiste primaire verhouding van de CT's niet bepalen.

Index

A		Elektrische Installatie	50, 53
Aanhaalmoment		Elektronisch Afval	11
Aanhaalmoment.....	42	EMC-voorzorgsmaatregelen	129
Voor Klemmen.....	43	Externe Temperatuurbewaking	33
Aansluiting		F	
Netvoeding.....	45	Foutmeldingen – Active Filter	160
Veldbus.....	49	G	
Aarding	42	Geen UL-conformiteit	46
Aardlekschakelaars	42	Gegevens	
Afgeschermd Kables	43	Op Het Typeplaatje.....	55
Afgeschermd/gewapende	45	Wijzigen.....	61
Aftakcircuitbeveiliging	46	Gegevenswaarde Wijzigen	62
Alarmen En Waarschuwingen	156	Geïndexeerde Parameters	62
Alarmmeldingen	144	GLCP	62
Algemene Overwegingen	20	Goedkeuringen	5
AMA	56	Grafisch Display	58
Analoge		H	
Ingangen.....	137	Handmatige Motorstarters	33
Uitgang.....	137	Hijzen	15
Autom. Aanpassing Motorgeg. (AMA)	67	Hoofdmenu	60
Automatische Aanpassing Motorgegevens (AMA)	55	Hoofdreactie	67
B		Hulpprogramma Voor De Pc	64
Bediening Van Het Grafische LCP (GLCP)	58	I	
Bekabeling		IEC-noodstop Met Pilz-veiligheidsrelais	32
Bekabeling.....	33	Index (IND)	132
Remweerstand.....	44	Indicatielampjes (leds):	59
Bescherming En Kenmerken	139	Ingangsopties Installeren	31
C		Ingangspolariteit Van Stuurklemmen	54
Communicatieoptie	152	Initialisatie	63
Copyright, Beperking Van Aansprakelijkheid En Wijzigingsrecht	4	Installatie	
D		Op Grote Hoogtes.....	6
DC-tussenkring	149, 160	Van Afscherming Netvoeding Voor Frequentieomvormers	32
De		Veilige Stop.....	8
Frequentieomvormer In Ontvangst Nemen.....	15	Isolatieweerstandsmeter (IRM)	32
Installatielocatie Plannen.....	14	IT-net	42
DeviceNet	4	K	
Digitale		Kabelafscherming	34
Ingangen:.....	136	Kabellengte	
Uitgang:.....	138	En Dwarsdoorsnede.....	136
E		En Dwarsdoorsnede:.....	34
Een		Klemposities – Framegrootte D13	21
Groep Numerieke Gegevenswaarden Wijzigen.....	62		
Pc Aansluiten Op De Frequentieomvormer.....	64		
Tekstwaarde Wijzigen.....	62		

Koeling		Profibus	
Koeling.....	71, 27	Profibus.....	4
Achterzijde.....	27	DP-V1.....	64
Koppelkarakteristiek.....	136	Pulsingenen.....	137
KTY-sensor.....	150	Pulsstart/stop.....	51
L		Q	
LCP 102.....	58	Quick Menu.....	60
Leds.....	58	R	
Lekstroom.....	7	Relaisuitgangen.....	81, 138
Lijst Met Alarm-/waarschuwingcodes.....	158	Rembesturing.....	150
Loadsharing.....	44	Reset.....	61
Luchtcirculatie.....	27	Reststroomapparaat	
M		Reststroomapparaat.....	7
MCB 113.....	84	(RCD).....	32
MCT 10.....	64	RFI-schakelaar.....	42
Mechanische		RS-485.....	128
Afmetingen.....	16	RS-485-busaansluiting.....	63
Installatie.....	19	Ruimte.....	20
Rembesturing.....	56	S	
Motorbeveiliging.....	69, 139	Schakelaar S201, S202 En S801.....	55
Motorkabel.....	43	Schakelfrequentie.....	34
Motorlagerstromen.....	49	Seriële Communicatie Via USB.....	139
Motortypeplaatje.....	55	Sinusfilter.....	34
N		Snelheid Omh./omlaag.....	51
NAMUR.....	32	Snelmenu.....	60
Netvoeding (L1, L2, L3).....	136	Spanningsniveau.....	136
Netwerkaansluiting.....	128	Spanningsreferentie Via Een Potentiometer.....	52
O		Spatscherm.....	31
Omgeving.....	139	Standaardinstellingen.....	63, 90
Omvormers Met In De Fabriek Geïnstalleerde Remchopper-optie.....	44	Stapsgewijs.....	62
Op 30 A Afgezekerde Voedingsklemmen.....	33	Start/Stop.....	51
Opmerking In Verband Met Veiligheid.....	6	Statorlekreactantie.....	67
Overzicht FC-protocol.....	129	Status.....	60
P		Statusmeldingen.....	58
Pakking/leidingdoorvoer – IP 21 (NEMA 1) En IP 54 (NEMA 12).....	28	Stopcategorie 0 (EN 60204-1).....	9
Paneelopties Voor Framegrootte F.....	32	Stuurkaart,	
Parallele Aansluiting Van Motoren.....	57	10 V DC-uitgang.....	138
Parameterinstellingen Snel Overzetten Via GLCP.....	62	24 V DC-uitgang.....	138
Parameterwaarden.....	135	RS-485 Seriële Communicatie.....	137
Potentiometerreferentie.....	52	Seriële Communicatie Via USB.....	139
		Stuurkaartprestaties.....	139
		Stuurkabels.....	54, 53
		Stuurkarakteristieken.....	138
		Stuurklemmen.....	50
		Symbolen.....	5

T
Taalpakket

1.....	66
2.....	66
3.....	66
4.....	66

Telegramlengte (LGE).....	130
----------------------------------	------------

Temperatuurschakelaar Remweerstand.....	44
--	-----------

Thermische Motorbeveiliging.....	57
---	-----------

Thermistor.....	69
------------------------	-----------

Toegang

Tot Kabels.....	20
Tot Stuurklemmen.....	50

U

Uitgangsprestaties (U, V, W).....	136
--	------------

Uitgangsvermogen Van De Motor.....	136
---	------------

Uitpakken.....	15
-----------------------	-----------

V

Veiligheidscategorie 3 (EN 954-1).....	9
---	----------

Versnell.....	80
----------------------	-----------

Verwarmingstoestellen En Thermostaat.....	32
--	-----------

Verwijderingsinstructie.....	11
-------------------------------------	-----------

Voeding Externe Ventilator.....	45
--	-----------

Voedingsaansluitingen.....	33
-----------------------------------	-----------

Vrijloop.....	61
----------------------	-----------

W

Waarschuwing Tegen Onbedoelde Start.....	6
---	----------

Waarschuwingen.....	144
----------------------------	------------

Z

Zekeringen.....	33, 46
------------------------	---------------

Zekeringtabellen.....	46
------------------------------	-----------



www.danfoss.com/drives

Danfoss kan niet verantwoordelijk worden gesteld voor mogelijke fouten in catalogi, handboeken en andere documentatie. Danfoss behoudt zich het recht voor zonder voorafgaande kennisgeving haar produkten te wijzigen. Dit geldt eveneens voor reeds bestelde produkten, mits zulke wijzigingen aangebracht kunnen worden zonder dat veranderingen in reeds overeengekomen specificaties noodzakelijk zijn. Alle in deze publicatie genoemde handelsmerken zijn eigendom van de respectievelijke bedrijven. Danfoss en het Danfoss-logo zijn handelsmerken van Danfoss A/S. Alle rechten voorbehouden.

