



# 사용 설명서

## VLT<sup>®</sup> Frequency Converters - Safe Torque Off





## 차례

<b>1 소개</b>	2
1.1 설명서의 용도	2
1.2 추가 리소스	2
1.3 기능 개요	2
1.4 승인 및 인증	3
1.5 기호, 약어 및 규약	4
<b>2 안전</b>	5
2.1 안전 기호	5
2.2 공인 기사	5
2.3 안전 주의사항	5
<b>3 설치</b>	7
3.1 안전 지침	7
3.2 안전 토오크 정지 설치	7
3.3 써미스터 모듈 MCB 112 와 함께 설치	8
<b>4 작동방법</b>	9
4.1 안전 지침	9
4.2 안전 토오크 정지의 활성화 및 중단	9
4.3 써미스터 모듈 MCB 112 와 STO 를 함께 설치하는 경우의 파라미터 설정	9
4.4 자동/수동 재기동 동작	9
4.5 안전 토오크 정지 작동 시험	10
4.5.1 STO 어플리케이션의 재기동 방지	10
4.5.2 안전 토오크 정지 어플리케이션의 자동 재기동	10
4.6 시스템 구성 보안	10
4.7 서비스 및 유지보수	10
<b>5 안전 토오크 정지 기술 자료</b>	11
<b>인덱스</b>	12

# 1 소개

## 1.1 설명서의 용도

본 설명서는 기능 안전 어플리케이션에서의 Danfoss VLT® 주파수 변환기 사용에 관한 정보를 제공합니다. 본 설명서에는 기능 안전 표준, Danfoss VLT® 주파수 변환기 안전 토크 정지 (STO) 기능, 관련 설치 및 작동뿐만 아니라 STO 관련 서비스 및 유지보수에 관한 정보가 수록되어 있습니다.

## 1.2 추가 리소스

본 설명서는 VLT® 주파수 변환기에 이미 익숙한 사용자를 대상으로 하며 다음 웹사이트에서 다운로드할 수 있는 각종 설명서와 지침서의 보충 자료로 사용됩니다. [www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/Documentations/VLT+ Technical + Documentation.htm](http://www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/Documentations/VLT+ Technical + Documentation.htm). 유닛을 설치하기 전에 주파수 변환기 및/또는 주파수 변환기 옵션과 함께 제공된 지침서를 읽어 보고 안전한 설치를 위해 지침서를 준수합니다.

명시적으로 허용되지 않는 한 본 문서의 공개, 복제 및 판매 뿐만 아니라 본 문서 내용의 전달을 금합니다. 이 금지사항을 위반하면 손해 배상 책임이 발생합니다. 특히, 실용 특허 및 등록 디자인에 관한 모든 권리는 본사 소유입니다. VLT® 는 등록 상표입니다.

## 1.3 기능 개요

### 1.3.1 소개

안전 토크 정지(STO) 기능은 안전 제어 시스템의 구성품입니다. 원하는 작동 안전 수준을 달성할 수 있도록 시스템 구성품을 적절히 선정 및 적용해야 합니다. STO는 주파수 변환기 출력 단계의 전원부 반도체의 제어 전압을 비활성화하여 모터를 회전하는 데 필요한 전압이 생성되는 것을 방지합니다.

주파수 변환기는 안전 토크 정지 (STO, EN IEC 61800-5-2에 규정) 또는 정지 부문 0 (EN 60204-1에 규정) 과 같은 안전 기능을 통합할 수 있습니다. 주파수 변환기는 제어 단자 37을 통해 STO 기능을 사용할 수 있습니다.

STO 기능과 안전 수준이 알맞고 충분한지 여부를 판단하기 위해서는 설비에 STO를 통합하고 사용하기 전에 전반적인 설비의 위험도 분석을 수행해야 합니다. STO 기능이 있는 주파수 변환기는 다음의 요건에 적합하도록 설계 및 인증되었습니다.

- EN ISO 13849-1의 부문 3
- EN ISO 13849-1의 성능 레벨 "d"
- IEC 61508 및 EN 61800-5-2의 SIL 2
- EN 62061의 SILCL 2

### 1.3.2 해당 제품 및 ID

STO 기능은 다음과 같은 유형의 주파수 변환기에 사용할 수 있습니다.

- VLT® HVAC Drive FC 102
- VLT® Refrigeration Drive FC 103
- VLT® AQUA Drive FC 202
- VLT® AutomationDrive FC 301 외함 유형 A1
- VLT® AutomationDrive FC 302

#### ID

- 유닛 유형 코드 및 명판을 확인하여 주파수 변환기에 STO 기능이 구성되어 있는지 확인합니다 (표 1.1 참조).

제품	유형 코드
VLT® HVAC Drive FC 102	유형 코드의 17번째 자리가 T 또는 U
VLT® Refrigeration Drive FC 103	유형 코드의 17번째 자리가 T
VLT® AQUA Drive FC 202	유형 코드의 17번째 자리가 T 또는 U
VLT® AutomationDrive FC 301 외함 유형 A1	유형 코드의 17번째 자리가 T
VLT® AutomationDrive FC 302	유형 코드의 17번째 자리가 X, B 또는 R

표 1.1 유형 코드 ID

## 1.4 승인 및 인증



표 1.2 승인 및 인증

더욱 다양한 승인 및 인증이 제공됩니다. 가까운 덴포스 협력업체에 문의하십시오.

### 적용된 표준 및 준수

단자 37의 안전 토크 정지를 사용하기 위해서는 사용자가 관련 법률, 규정 및 지침 등 안전에 관한 모든 조항을 충족해야 합니다. 통합된 STO 기능은 다음과 같은 표준을 준수합니다.

- IEC 60204-1: 2005 정지 부문  
0 - 비제어 정지
- EN 60204-1: 2006 정지 부문  
0 - 비제어 정지
- IEC/EN 61508: 2010 SIL2
- IEC/EN 61800-5-2:2007
- IEC/EN 62061: 2005 SIL CL2
- ISO 13849-1: 2006 부문 3 PL d
- EN ISO 13849-1:2008 부문 3 PL d

1.5 기호, 약어 및 규약

약어	지형	설명
부분	EN ISO 13849-1	부분, "B, 1-4" 수준
DC		DC (진단 범위)
FIT		Failure In Time(고장 시간): 1E-9/시간
HFT	EN IEC 61508	Hardware Fault Tolerance(하드웨어 결함 허용 오차): HFT = n은 n+1 결함이 안전 기능 고장을 유발할 수 있음을 의미합니다
MTTFd	EN ISO 13849-1	Mean Time To Failure - dangerous(평균 고장 간격 시간). 단위: 년
PFH	EN IEC 61508	Probability of Dangerous Failures per Hour(시간당 고장율). 운전 요구가 많거나 운전 지속 모드에서 안전 장치가 운전되는 경우 이 값을 고려해야 하며 이때 안전 관련 시스템의 운전 요구 주기가 1년에 1회 이상입니다
PFD	EN IEC 61508	요구에 따른 평균 고장율, 요구가 적은 운전에서 사용된 값
PL	EN ISO 13849-1	예측 가능한 조건 하에서 안전 기능을 수행하도록 제어 시스템의 안전 관련 부품의 성능을 지정하는데 사용되는 이산 수준. a-e 수준
SFF	EN IEC 61508	안전고장분 [%], 안전 기능 또는 모든 고장과 관련된 하위 시스템의 안전 고장 및 위험 감지 고장 백분율
SIL	EN IEC 61508 EN IEC 62061	Safety Integrity Level(안전 무결성 수준)
STO	EN IEC 61800-5-2	Safe Torque Off(안전 토크 정지)
SS1	EN IEC 61800 -5-2	안전 정지 1
SRECS	EN IEC 62061	Safety Related Electrical Control System(안전 관련 전기 제어 시스템)
SRP/CS	EN ISO 13849-1	Safety Related Parts of Control Systems(제어 시스템의 안전 관련 부품)
PDS/SR	EN IEC 61508	Power Drive System (Safety-related)(고출력 인버터 시스템(안전 관련))

표 1.3 기능 안전 관련 약어

규약

번호 목록은 절차를 의미합니다.

글머리 기호(Bullet) 목록은 기타 정보 및 그림 설명을 의미합니다.

기울임꼴 텍스트는 다음을 의미합니다.

- 상호 참조
- 링크
- 파라미터명

## 2 안전

### 2.1 안전 기호

본 문서에 사용된 기호는 다음과 같습니다.



사망 또는 중상으로 이어질 수 있는 잠재적으로 위험한 상황을 나타냅니다.



경상 또는 중등도 상해로 이어질 수 있는 잠재적으로 위험한 상황을 나타냅니다. 이는 또한 안전하지 않은 실제 상황을 알리는 데도 이용될 수 있습니다.



장비 또는 자산의 파손으로 이어질 수 있는 상황 등의 중요 정보를 나타냅니다.

### 2.2 공인 기사

제품은 반드시 입증된 기술을 갖춘 사람이 조립, 설치, 프로그래밍, 작동, 유지보수 및 해체해야 합니다. 입증된 기술을 갖춘 사람이란 다음을 의미합니다

- 공인 전기 기사 또는 공인 전기 기사로부터 교육을 받은 사람이며 안전 기술 관련 일반 표준 및 지침에 따라 장치, 시스템, 설비 및 장비를 작동하기에 충분한 경험을 가진 사람.
- 건강 및 안전/사고 방지와 관련된 기본 규정에 익숙한 사람.
- 본 설명서에 제공된 안전 지침뿐만 아니라 주파수 변환기의 *사용 설명서*에 제공된 지침을 읽고 이해한 사람.
- 특정 어플리케이션에 적용할 수 있는 일반 표준 및 전문가 표준을 숙지한 사람.

PDS(SR) 사용자는 다음에 대해 책임이 있습니다.

- 어플리케이션의 유해성 및 위험 분석
- 필요한 안전 기능 파악 및 각 기능에 대한 SIL 또는 PLr 할당
- 기타 하위 시스템 및 그 시스템의 신호 및 명령의 유효성
- 적절한 안전 관련 제어 시스템(하드웨어, 소프트웨어, 파라미터 등)의 설계

### 보호 조치

- 자격이 있고 숙련된 사람만 안전 엔지니어링 시스템을 설치 및 실행할 수 있습니다.
- IEC 60529에 따라 IP54 캐비닛에 주파수 변환기를 설치하거나 그와 동등한 환경에 설치합니다. 특수 어플리케이션에서는 보다 높은 IP 등급이 필요할 수 있습니다.
- 단자 37과 외부 안전 장치 간의 케이블은 ISO 13849-2 표 D.4에 따라 보호 단락되어야 합니다.
- 외부 힘에 의해 모터 축이 영향을 받는 경우(예컨대, 일시 정지된 부하), 위험 요인을 제거하기 위해 추가적인 조치(예컨대, 안전 유지 제동)가 필요합니다.

### 2.3 안전 주의사항

일반 안전 주의 사항은 관련 *사용 설명서*의 안전 장을 참조하십시오.



STO를 설치한 후에는 **장을 4.5 안전 토크 정지 작동 시험에 명시된 작동 시험을 수행해야 합니다.** 작동 시험 통과는 첫 번째 설치 후와 안전 설비를 변경할 때마다 그 후에 필수 조건입니다.



외부의 힘이 모터에 작용하는 경우(예를 들어, 수직 축(부유 부하)이고 중력에 의한 움직임 등 의도하지 않은 움직임이 있는 경우) 위험이 야기될 수 있으므로 낙하 보호를 위한 추가적인 수단을 모터에 장착해야 합니다. 예를 들어, 기계 제동 장치를 추가적으로 설치해야 합니다. 사망 또는 중상의 위험이 있습니다.



안전 토크 정지를 활성화(즉, 단자 37에서 24V DC 전압 공급을 차단)하더라도 전기적으로 안전하지는 않습니다. 따라서 안전 토크 정지 기능 자체는 EN 60204-1에서 규정된 대로 비상 정지 기능을 구현하기에 충분하지 않습니다. 응급 정지에는 추가적인 콘택터로 주전원을 차단하는 등 전기적인 절연 조치가 필요합니다. 사망 또는 중상의 위험이 있습니다.

**⚠경고**

**안전 토오크 정지 기능**

안전 토오크 정지 기능은 주파수 변환기 또는 보조 회로에서 주전원 전압을 분리하지 않습니다. 주전원 전압 공급을 분리하고 관련 **사용 설명서**의 안전 장에 수록된 시간 동안 기다린 후에 주파수 변환기나 모터의 전기 부품 관련 작업을 수행해야 합니다. 유닛에서 주전원 전압 공급을 분리하지도 못하고 지정된 시간 동안 기다리지도 못하면 사망 또는 중상으로 이어질 수 있습니다.

- 안전 토오크 정지 기능을 사용하여 주파수 변환기를 정지하지 마십시오. 구동 중인 주파수 변환기가 이 기능을 통해 정지되면 유닛이 트립되고 코스팅 정지됩니다. 위험을 야기하는 등 이 기능을 사용할 수 없는 경우에는 이 기능을 사용하기 전에 적절한 정지 모드를 사용하여 주파수 변환기와 장비를 정지합니다. 어플리케이션에 따라 기계식 제동 장치가 필요할 수 있습니다.
- 안전 토오크 정지는 주파수 변환기 시스템이나 영향을 받은 장비의 일부에 대해 기계적인 작업을 수행하는 데 적합합니다. 이 기능은 전기적 안전성을 제공하지 않습니다. 주파수 변환기의 기동 및/또는 정지를 제어하는 데 안전 토오크 정지를 사용해서는 안 됩니다.

**⚠주의**

자동 재기동 동작은 다음 2가지 상황 중 하나에만 허용됩니다:

1. 의도하지 않은 재기동 방지는 안전 토오크 정지 설비의 다른 부품에 의해 구현됩니다.
2. 안전 토오크 정지가 활성화되지 않으면 위험 영역에 있다는 점이 물리적으로 배제될 수 있습니다. 특히 ISO 12100-2 2003의 5.3.2.5 단락을 준수해야 합니다.

**⚠경고**

안전 토오크 정지 기능은 비동기식, 동기식 및 영구자석 모터에 사용할 수 있습니다. 주파수 변환기의 전원 반도체에서 두 가지 결함이 발생할 수 있습니다. 동기식 또는 영구자석 모터를 사용하는 경우 잔류 회전이 발생하여 결함으로 이어질 수 있습니다. 회전은 각도 =  $360 / (\text{극 수})$  로 계산될 수 있습니다. 동기식 또는 영구자석 모터를 사용하는 경우에는 이 잔류 회전 문제를 고려해야 하지만 안전 위험에 노출될 정도는 아닙니다. 이 상황이 비동기식 모터에는 해당되지 않습니다. 사망 또는 중상의 위험이 있습니다.

**주의 사항**

EN 60204-1에 따라 각 정지 기능에 대한 정지 부문을 선택할 때는 다음과 같은 위험 평가를 통해 판단해야 합니다.

- 정지 부문 0은 액츄에이터의 전원을 즉각적으로 제거할 때 충족되며 이는 비제어 코스팅 정지로 이어집니다. EN 61800-5-2 에 따른 안전 토오크 정지 (STO) 는 정지 부문 0 정지를 충족합니다.
- 정지 부문 1은 장비 액츄에이터에 전원을 사용할 수 있을 때 충족되며 정지로 이어집니다. EN 61800-5-2 안전 정지 1 (SS1) 에 따라 정지가 충족될 때 액츄에이터에서 전원이 제거됩니다.
- 정지 부문 2는 장비 액츄에이터에 전원을 사용할 수 있는 제어 정지입니다. 전원 인가 상태의 유지 위치에서 정지가 이루어집니다.

**주의 사항**

장비 어플리케이션을 설계할 때는 코스팅 정지(정지 부문 0 또는 안전 토오크 정지) 타이밍 및 간격을 고려해야 합니다. 정지 부문에 관한 자세한 정보는 EN 60204-1 을 참조하십시오.

### 3 설치

#### 3.1 안전 지침

일반 안전 지침은 **장 2 안전**를 참조하십시오.

#### 3.2 안전 토크 정지 설치

모터 연결, 교류 주전원 연결 및 제어 배선은 주파수 변환기의 **사용 설명서**에 수록된 안전 설치 관련 지침을 따릅니다.

Ex 인증 써미스터 모듈 MCB 112 와 함께 설치하는 경우, **장 3.3 써미스터 모듈 MCB 112 와 함께 설치**를 참조하십시오.

통합된 안전 토크 정지를 다음과 같이 활성화합니다.

1. 제어 단자 37과 12 또는 13 사이의 접퍼 와이어를 분리합니다. 접퍼를 절단하거나 차단하는 것만으로는 단락을 피할 수 없습니다. (그림 3.1의 접퍼 참조).

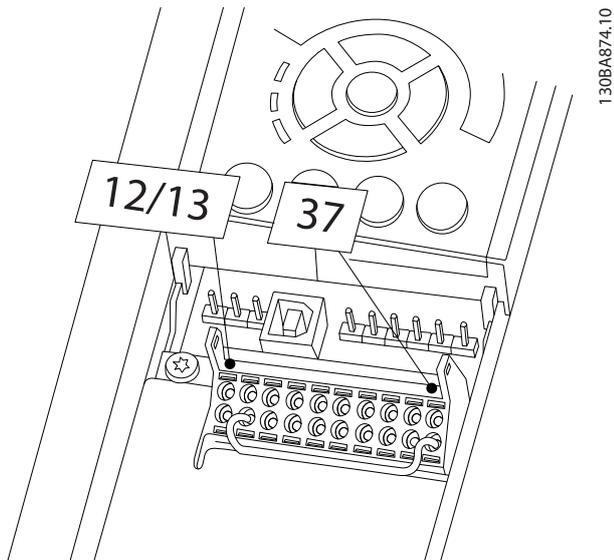
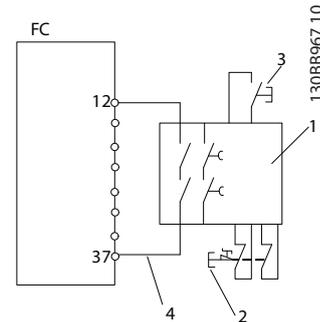


그림 3.1 단자 12/13(24V)과 37 간의 접퍼

2. NO 안전 기능을 통해 외부 안전 감시 릴레이를 단자 37 (안전 토크 정지) 과 단자 12 또는 13 (24V DC) 에 연결합니다. 안전 감시 릴레이 관련 설치 지침을 따르고 안전 감시 릴레이가 부문 3 /PL “d” (ISO 13849-1) 또는 SIL 2 (EN 62061 및 IEC 61508) 를 준수하는지 확인합니다.



1	안전 릴레이 (부문 3, PL d 또는 SIL2)
2	응급 정지 버튼
3	리셋 버튼
4	단락 보호 케이블(설치 IP54 외함 내부에 있는 경우 제외) 자세한 정보는 ISO 13849-2 표 D.4를 참조하십시오

그림 3.2 안전 부문 3/PL “d” (ISO 13849-1) 또는 SIL 2 (EN 62061 및 IEC 61508) 에 따라 정지 부문 0 (EN 60204-1) 을 준수하는 설치.

3. 주파수 변환기의 **사용 설명서**에 수록된 지침에 따라 배선을 완료합니다.

### 3.3 써미스터 모듈 MCB 112 와 함께 설치

#### 주의 사항

써미스터 모듈 MCB 112 와 안전 토크 정지 기능을 함께 사용할 수 있는 제품은 VLT® HVAC Drive FC 102, VLT® AutomationDrive FC 302 및 VLT® AutomationDrive FC 301 외함 유형 A1 뿐입니다.

써미스터 모듈 MCB 112는 자체 안전 관련 차단 채널로 단자 37을 사용합니다.

- 안전 토크 정지를 활성화하는 (비상 정지 버튼, 안전 보호 스위치 등과 같은) 안전 관련 센서와 AND 논리로 MCB 112 의 출력 X44/12 를 연결해야 합니다. 이는 MCB 112 출력 X44/12의 신호와 안전 관련 센서의 신호가 모두 높음일 때만 안전 토크 정지 37에 대한 출력이 높음 (24V) 을 의미합니다. 두 신호 중 하나 이상이 낮음이면 단자 37 에 대한 출력 또한 낮음이어야 합니다.
- AND 논리를 가진 안전 장치는 필요한 안전 수준을 준수해야 합니다.

- 안전 AND 논리를 가진 안전 장치의 출력에서 안전 토크 정지 단자 37까지의 연결을 단락 보호합니다 (그림 3.3 참조).

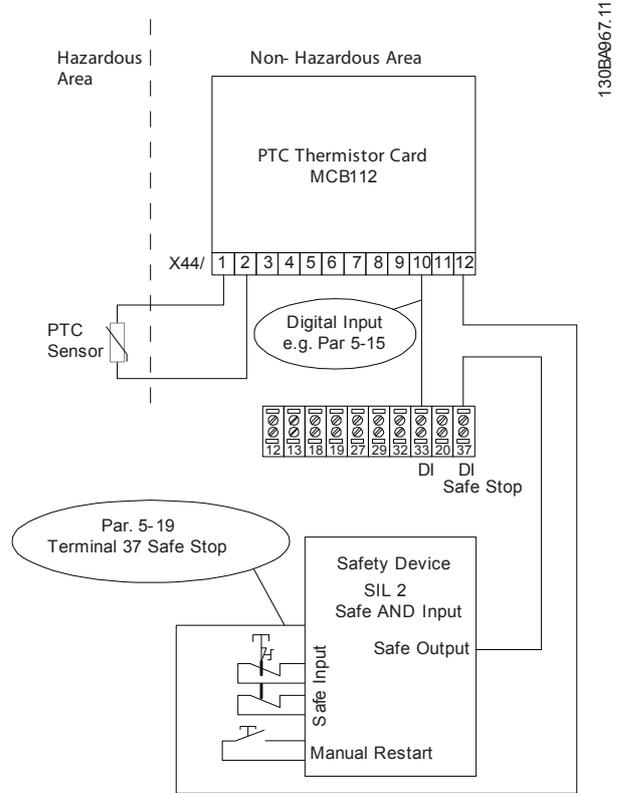


그림 3.3 안전 토크 정지 어플리케이션과 MCB 112 어플리케이션을 함께 사용하는 경우

그림 3.3은 외부 안전 장치의 재기동 입력을 나타냅니다. 이러한 설치에서 이는 5-19 단자 37 안전 정지가 값 [7] PTC 1 및 릴레이 W 또는 [8] PTC 1 및 릴레이 A/W로 설정될 수 있음을 의미합니다. 자세한 내용은 MCB 112 사용 설명서를 참조하십시오.

## 4 작동방법

### 4.1 안전 지침

일반 안전 지침은 *장을 2 안전*를 참조하십시오.

### 4.2 안전 토오크 정지의 활성화 및 중단

STO 기능은 주파수 변환기의 단자 37에서 전압을 제거하여 활성화됩니다. 안전 지연을 제공하는 외부 안전 장치에 주파수 변환기를 연결하여, 안전 정지 1에 의거, 설치할 수 있습니다. 외부 안전 장치는 단자 37에 연결될 때 부문/PL 또는 SIL을 충족해야 합니다. STO 기능은 비동기식, 동기식 및 영구자석 모터에 사용할 수 있습니다.

STO 기능(T37)이 활성화되면 주파수 변환기에서 알람이 발생하고 유닛이 트립되며 모터가 코스팅 정지됩니다. 수동 재기동이 필요합니다. STO 기능을 사용하여 비상 정지 상황에서 주파수 변환기를 정지합니다. STO가 필요 없는 정상 운전 모드에서는 대신 기본 정지 기능을 사용합니다. 자동 재기동 기능을 사용하기 전에 ISO 12100-2 5.3.2.5절에 따른 요건을 충족해야 합니다.

### 4.3 써미스터 모듈 MCB 112 와 STO 를 함께 설치하는 경우의 파라미터 설정

MCB 112가 연결되면 *5-19 단자 37 안전 정지*에서 선택 항목을 추가로 사용할 수 있습니다([4] PTC 1 알람 ~ [9] PTC 1 및 릴레이 W/A).

- 선택 항목 [1]\* 안전 정지 알람과 [3] 안전 정지 경고를 계속 사용할 수 있지만 MCB 112 또는 외부 안전 장치 없이 설치하는 경우에는 사용하지 않습니다.  
[1]\* 안전 정지 알람 또는 [3] 안전 정지 경고가 선택되고 MCB 112가 동작하면 주파수 변환기는 알람 “실패모터사용 [A72]”에 반응하고 자동 재기동 없이 주파수 변환기를 안전하게 코스팅 정지합니다.
- 외부 안전 장치를 사용하는 경우에는 [4] PTC 1 알람과 [5] PTC 1 경고를 선택하지 않습니다. 이 두 가지 항목은 MCB 112만 안전 토오크 정지를 사용하는 경우에 선택합니다.  
[4] PTC 1 알람 또는 [5] PTC 1 경고가 선택되고 외부 안전 장치가 안전 토오크 정지를 실행하면 주파수 변환기는 알람 “실패모터사용 [A72]”을 발령하고 자동 재기동 없이 주파수 변환기를 안전하게 코스팅 정지합니다.
- 외부 안전 장치와 MCB 112를 함께 사용하는 경우에는 [6] PTC 1 및 릴레이 A ~ [9] PTC 1 및 릴레이 W/A를 선택합니다.



외부 안전 장치가 비활성화되면 자동 재기동을 위해 선택 항목이 허용됩니다.

[7] PTC 1 및 릴레이 W 또는 [8] PTC 1 및 릴레이 A/W를 선택하기 전에 다음 사항을 확인합니다.

- 의도하지 않은 재기동 방지가 안전 토오크 정지 설비의 다른 부품에 의해 구현됩니다. 또는.
- 안전 토오크 정지가 활성화되지 않으면 위험 영역에 있다는 점이 물리적으로 배제될 수 있습니다. 특히 ISO 12100-2 2003 의 5.3.2.5 단락을 준수해야 합니다.

자세한 정보는 써미스터 모듈 MCB 112의 *사용 설명서*를 참조하십시오.

### 4.4 자동/수동 재기동 동작

기본적으로 STO 기능은 의도하지 않은 재기동 방지 동작으로 설정됩니다. STO를 중단하고 정상 운전을 재개하려면:

1. 단자 37에 24V DC를 다시 공급합니다.
2. (버스트신, 디지털 입/출력 또는 [Reset] 키를 통해) 리셋 신호를 보냅니다.

5-19 단자 37 안전 정지의 값을 초기 설정값 [1]\* 안전 정지 알람에서 값 [3] 안전 정지 경고로 변경 설정하여 STO 기능을 자동 재기동 동작으로 설정합니다. 자동 재기동은 24V DC 가 단자 37에 적용됨과 동시에 STO가 중단되고 정상 운전이 재개됨을 의미합니다. 리셋 신호는 필요 없습니다.

## 4.5 안전 토크 정지 작동 시험

설치 이후 최초로 운전하기 전에 안전 토크 정지를 사용하여 설비의 작동 시험을 수행합니다. STO가 포함된 설비 또는 어플리케이션이 변경될 때마다 시험을 다시 수행합니다.

### 주의 사항

초기 설치 이후와 설비 변경 시마다 STO 기능의 작동 시험이 성공적으로 수행되어야 합니다.

### 4.5.1 STO 어플리케이션의 재기동 방지

5-19 단자 37 안전 정지가 초기 설정값 [1]\* 안전 정지 알람으로 설정되어 있거나 5-19 단자 37 안전 정지가 [6] PTC 1 및 릴레이 A 또는 [9] PTC 1 및 릴레이 W/A로 설정되어 안전 토크 정지와 MCB 112를 함께 사용하는 어플리케이션:

1. 간섭 장치를 사용하여 단자 37에 24V DC 전압 공급을 제거하면 주파수 변환기는 모터를 구동합니다(즉, 주전원 공급은 간섭받지 않습니다).
2. 다음 사항을 확인합니다.
  - 모터가 코스팅에 반응하고.
  - 기계식 제동 장치가 활성화되며 (연결된 경우).
  - 알람 안전 정지 [A68]이 현장 제어 패널 (LCP) 에 표시되는지 여부 (장착된 경우).
3. 단자 37에 24V DC를 다시 공급합니다.
4. 모터가 코스팅 상태를 유지하고 기계식 제동 장치가 (연결된 경우) 활성화되는지 확인합니다.
5. (버스트신, 디지털 입/출력, 또는 [Reset] 키를 통해) 리셋 신호를 보냅니다.
6. 모터를 다시 운전할 수 있는지 확인합니다.

위의 단계를 모두 통과하면 작동 시험이 성공적으로 완료된 것입니다.

### 4.5.2 안전 토크 정지 어플리케이션의 자동 재기동

5-19 단자 37 안전 정지가 [3] 안전 정지 경고로 설정되어 있거나 5-19 단자 37 안전 정지가 [7] PTC 1 및 릴레이 W 또는 [8] PTC 1 및 릴레이 A/W로 설정되어 안전 토크 정지와 MCB 112를 함께 사용하는 어플리케이션:

1. 간섭 장치를 통해 단자 37 에 24V DC 전압 공급을 제거하면 주파수 변환기는 모터를 구동합니다(즉, 주전원 공급은 간섭받지 않습니다).
2. 다음 사항을 확인합니다.
  - 모터가 코스팅에 반응하고.
  - 기계식 제동 장치가 활성화되며 (연결된 경우).
  - 알람 안전 정지 [A68]이 현장 제어 패널 (LCP) 에 표시되는지 여부 (장착된 경우).
3. 단자 37 에 24V DC 를 다시 공급합니다.
4. 모터를 다시 운전할 수 있는지 확인합니다.

위의 단계를 모두 통과하면 작동 시험이 성공적으로 완료된 것입니다.

### 주의 사항

장을 2.3 안전 주의사항에 있는 재기동 동작에 관한 경고를 참조하십시오.

## 4.6 시스템 구성 보안

- 보안 조치는 사용자의 책임입니다.
- 주파수 변환기 파라미터는 비밀번호로 보호할 수 있습니다.

## 4.7 서비스 및 유지보수

안전 토크 정지(STO) 기능에 대한 유지보수는 필요 없습니다.

## 5 안전 토크 정지 기술 자료

### 주의 사항

주파수 변환기의 기술 사양 및 운전 조건은 주파수 변환기의 관련 *사용 설명서*를 참조하십시오.

### 주의 사항

STO 신호는 SELV 또는 PELV로 제공되어야 합니다.

다음 값은 각 안전 수준과 관련되어 있습니다.

#### T37의 반응 시간

- 최대 반응 시간: 20 ms

반응 시간 = STO 입력 전원 차단과 출력 브릿지 전원 차단 간의 지연

#### EN ISO 13849-1 관련 데이터

- 성능 수준 "d"
- MTTF<sub>d</sub>: 14000년
- DC: 90%
- 부문 3
- 수명 20년

#### EN IEC 62061, EN IEC 61508, EN IEC 61800-5-2 관련 데이터

- SIL 2, SILCL 2
- PFH < 1E-10/h
- 구성품 유형: 유형 A
- HFT (하드웨어 결함 허용 오차) = 1 (1oo2 구조)
- 수명 20년

#### EN IEC 61508 낮은 요구사항 관련 데이터

- 1년 검증 시험 관련 PFDavg: 1E-10
- 3년 검증 시험 관련 PFDavg: 1E-10
- 5년 검증 시험 관련 PFDavg: 1E-10

#### SISTEMA 데이터

IFA(Institute for Occupational Safety and Health of the German Social Accident Insurance)의 SISTEMA 계산 도구와 함께 사용할 수 있도록 데이터 라이브러리를 통해 기능 안전 데이터를 제공하며 수동 계산을 위한 데이터 또한 제공합니다. SISTEMA는 다음 사이트에서 다운로드할 수 있습니다. [www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/SISTEMA/](http://www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/SISTEMA/).

인덱스

E		설	
EN 60204-1.....	2	설치.....	8
EN 61800-5-2.....	2	성	
EN 62061.....	2	성능 수준 "d".....	11
EN ISO 13849-1.....	2	신	
I		신호.....	5, 8
ID.....	2	써	
IEC 61508.....	2	써미스터 모듈.....	8
S		써미스터 모듈 MCB 112.....	8
SIL CL2.....	3	안	
SIL2.....	3	안전 관련 센서.....	8
SISTEMA 데이터.....	11	안전 보호 스위치.....	8
공		안전 장치.....	8
공인 기사.....	5	안전 토크 정지.....	2
구		알	
구성품 유형.....	11	알람.....	9
규		약	
규약.....	4	약어.....	4
기		외	
기계식 제동 장치.....	10	외부 안전 장치.....	9
기술 자료.....	11	유	
기호.....	4	유지보수.....	10
단		의	
단자 37.....	2	의도하지 않은 재기동 방지.....	9
명		인	
명령.....	5	인증.....	3
반		자	
반응 시간.....	11	자동 재기동.....	9, 10
비		작	
비제어 정지.....	3	작동 시험.....	10
선		재	
선택 항목.....	9	재기동 동작.....	9
		재기동 방지.....	9, 10

정	
정지 부문 0.....	2
제	
제어 시스템.....	5
종	
종단.....	9
차	
차단 채널.....	8
출	
출력.....	8
파	
파라미터 설정.....	9
표	
표준 및 준수.....	3
하	
하드웨어 결함 허용 오차.....	11
해	
해당 제품.....	2
활	
활성화.....	9



[www.danfoss.com/drives](http://www.danfoss.com/drives)

.....  
Danfoss는 카탈로그, 브로셔 및 기타 인쇄 자료의 오류에 대해 그 책임을 일체 지지 않습니다. Danfoss는 사전 통지 없이 제품을 변경할 수 있는 권리를 보유합니다. 이 권리는 동의할  
거친 사양에 변경이 없이도 제품에 변경이 생길 수 있다는 점에서 이미 판매 중인 제품에도 적용됩니다. 이 자료에 실린 모든 상표는 해당 회사의 재산입니다. Danfoss와 Danfoss 로고는  
Danfoss A/S의 상표입니다. All rights reserved.  
.....

