

Danfoss



Produkt Handbuch



MCD 3000 Soft Starter

Teil 0.0	■ Allgemeine Warnhinweise	2
Teil 1.0	■ Schnell-Inbetriebnahme	3
Teil 2.0	■ Beschreibung	4
Teil 3.0	■ Installation	
	3.1 Mechanische Installation	6
	3.2 Belüftung	6
	3.3 Allgemeine Anordnung	6
	3.4 Spannungsversorgung - Normalbetrieb	7
	3.5 Spannungsversorgung – Bypassbetrieb	7
	3.6 Anschluss Gleichstrombremse	8
	3.7 Steuerspannung - Inner Delta Anschluss	8
	3.8 Anschlussbelegung Steuerkarte	9
	3.9 Thermistoranschluss	9
	3.10 Anschlussbeispiele	10
	3.11 Serielle Kommunikation	11
Teil 4.0	■ Programmierung	
	4.1 Programmierung	17
	4.2 Programmierbare Funktionen	18
Teil 5.0	■ Betrieb	
	5.1 Bedienfeld für Steuerung vor Ort	29
	5.2 Fernbedienung	30
	5.3 RS 485	30
	5.4 Start-Verzögerung	30
	5.5 Parametersatzanzwahl	30
	5.6 Thermisches Motormodell	30
	5.7 Test vor dem Start	30
	5.8 Betrieb nach Stromausfall	30
Teil 6.0	■ Technische Daten	
	6.1 Allgemeine technische Angaben	31
	6.2 Stromwerte	32
	6.3 Kabelanschluss	33
	6.4 Halbleiter-Sicherungen	33
	6.5 Abmessungen/Gewichte	34
Teil 7.0	■ Projektierungsdaten	
	7.1 Starten mit verringerter Spannung	35
	7.2 Funktionsbeispiele	36
	7.3 MCD3000-Regelungs-Prinzipien	37
	7.4 Stromdaten	37
	7.5 Modell-Auswahl	37
	7.6 Typische Anwendungen	39
	7.7 Kompensation	40
	7.8 Netzschütz	41
	7.9 Soft-Stopp	41
Teil 8.0	■ Fehlermeldungen	
	8.1 Alarm-Meldungen	42
	8.2 Fehlerspeicher	44
	8.3 Allgemeine Fehlermeldungen	45
	8.4 Tests und Messungsvorgänge	46



Die Spannung des Softstarters stellt eine Gefahr dar, wenn das Gerät an die Stromquelle angeschlossen ist. Der Softstarter sollte nur von einem kompetenten Elektriker installiert werden. Falsches Installieren des Motors oder Softstarters kann das Gerät beschädigen und schwere oder sogar tödliche Verletzungen verursachen. Deswegen ist es äußerst wichtig, den Anleitungen in dieser Bedienungsanleitung zu folgen sowie örtliche und nationale Regeln und Sicherheitsvorschriften einzuhalten.



Weist auf etwas hin, was der Leser beachten soll



Weist auf eine allgemeine Warnung hin



Hinweise auf vorhandene Hochspannung

■ Sicherheitsvorschriften

1. Die Stromzufuhr zum Softstarter muss unterbrochen werden, wenn Reparaturarbeiten vorgenommen werden sollen.
2. Mit der Taste [STOP] auf dem Bedienfeld des Softstarters wird die Stromzufuhr zum Gerät nicht unterbrochen, und die Taste darf daher nicht als Not-Aus benutzt werden.



Der Benutzer bzw. die Person, die den MCD3000 installiert, ist dafür verantwortlich, für entsprechende Erdung und entsprechenden Abzweigleitungsschutz gemäß den geltenden örtlichen und nationalen Vorschriften zu sorgen.

■ Warnung vor unbeabsichtigtem Start

1. Der Motor kann durch digitale Befehle, Bus-Befehle oder einen Stopp am integrierten Bedienfeld angehalten werden, während der Softstarter weiter am Netz angeschlossen ist. Ist aus Sicherheitsüberlegungen ein unbeabsichtigtes Anlaufen unbedingt zu vermeiden, so sind diese Stoppfunktionen nicht ausreichend.
2. Ein angehaltener Motor kann wiederanlaufen, wenn in der Elektronik des Softstarters Fehler auftreten oder wenn bei aktivierter Auto-Reset-Funktion des Softstarters ein aufgetretener Fehler in der Stromversorgung oder Motorverbindung behoben wird.

■ In dieser Bedienungsanleitung verwendete Symbole

Wenn Sie diese Bedienungsanleitung lesen, werden Sie verschiedene Symbole finden, die Ihre besondere Aufmerksamkeit verlangen. Die verwendeten Symbole sind folgende:

■ Beschädigung des Softstarters vermeiden

Bitte lesen und befolgen Sie alle Anleitungen in dieser Bedienungsanleitung. Beachten Sie zusätzlich folgende Hinweise:

1. Schließen Sie keine Kondensatoren zur Blindleistungskompensation an den Ausgang des Softstarters an. Wenn eine statische Phasenwinkelverschiebung benutzt wird, muss diese auf der Netzseite des Softstarters angeschlossen werden.
2. Legen Sie keine Spannung an die Regelungseingänge des MCD3000 an. Die Eingänge haben aktive 24 V Gleichspannung und müssen mit potentialfreien Anschlüssen betrieben werden.
3. Werden Softstarter in unbelüfteten Einbaulagen betrieben, sollten sie mit einem Bypass-Schütz betrieben werden, um Übertemperaturen zu vermeiden.
4. Wenn Sie einen Softstarter umgehen, stellen Sie sicher, dass die Phasenverbindungen korrekt sind, d.h. B1-T1, L2-T2, B3-T3.
5. Vergewissern Sie sich bei Benutzung der Funktion Gleichstrombremse, dass das Schaltschütz nur zwischen den Ausgängen T2-T3 angeschlossen ist und dass es nur dann schaltet, wenn die Bremse in Betrieb ist. Inkorrektter Anschluss oder Betrieb kann Schäden am Softstarter verursachen.



Elektrostatischer Schutz: elektrostatische Entladung. Viele elektronische Komponenten sind empfindlich für statische Elektrizität. Spannungen, die so niedrig sind, dass man sie nicht fühlen, sehen oder hören kann, können die Lebensdauer empfindlicher elektronischer Komponenten verkürzen, ihre Leistung beeinträchtigen oder sie sogar zerstören. Bei Wartungsarbeiten sollten geeignete Geräte verwendet werden, um mögliche Schäden zu vermeiden.

■ Schnell-Aufbau

Für die grundlegenden Start/Stopp-Regelungen müssen nur drei Schritte getätigt werden, um den MCD3000 in Betrieb zu nehmen.

- Installieren Sie den MCD3000 laut Anschlussplan
- Programmieren Sie den MCD3000
- Starten Sie den Motor.

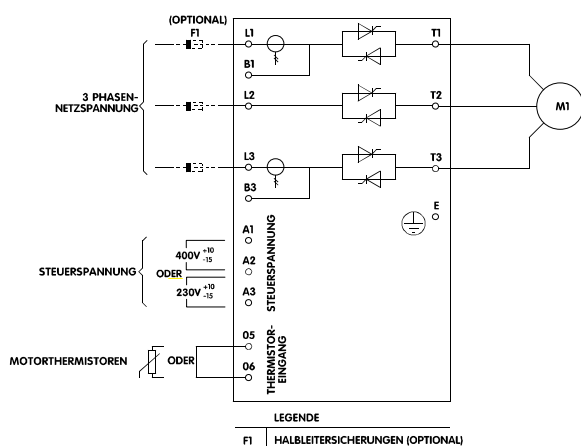
Der MCD3000 verfügt über eine Vielzahl anderer Merkmale, mit denen die Benutzer den Betrieb für ihre bestimmten Anforderungen einrichten können. Um mehr über diese Funktionen zu erfahren, lesen Sie diese Bedienungsanleitung.

■ Installieren des MCD3000



Aufbau, Verkabelung und Inbetriebnahme des Softstarters muss von entsprechend ausgebildetem Personal vorgenommen werden.

1. Vergewissern Sie sich, dass die Leistungsdaten des MCD3000 für die Anwendung richtig sind.
2. Installieren Sie den MCD3000. (Einzelheiten entnehmen Sie dem Installations-Teil dieser Anleitung)
3. Schließen Sie die Stromquelle, den Motor, den Motor-Thermistor (falls vorhanden) und Regelungsspannungsstromkreise wie unten angezeigt an.



Die Spannung des Softstarters stellt eine Gefahr dar, wenn das Gerät ans Netz angeschlossen ist. Vergewissern Sie sich, dass der Softstarter korrekt angeschlossen ist und dass alle Sicherheitsmaßnahmen getroffen worden sind, bevor Sie die Stromzufuhr einschalten.

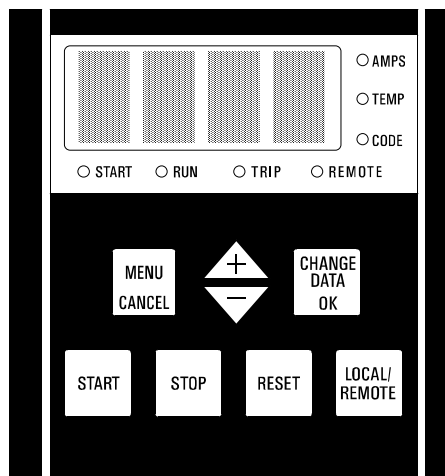
4. Schalten Sie die Stromzufuhr ein.

■ Programmieren des MCD3000

Für einfache Anwendungen muss der MCD3000 nur mit dem Nennstrom (Maximaler Strom im Anlauf) des

angeschlossenen Motors programmiert werden. Um den MCD3000 mit dem Motornennstrom zu programmieren, machen Sie folgendes:

1. Schalten Sie auf Programmier-Modus um, indem Sie auf dem örtlichen Bedienfeld den Schalter [MENU/CANCEL] drücken. Auf der Anzeige erscheint die Nummer des ersten Programmierungs-Parameters, Par. 1 *Motornennstrom*.
2. Drücken Sie den Schalter [CHANGE DATA/OK], um den programmierten Wert anzeigen zu lassen. Die Einstellung kann jetzt geändert werden.
3. Stellen Sie den Wert mit den Schaltern [+/-] auf den Motornennstrom ein.
4. Wenn der richtige Wert eingestellt ist, speichern Sie die Motornennstrom-Einstellung, indem Sie den Schalter [CHANGE DATA/OK] drücken. (Wenn Sie den Schalter [MENU/CANCEL] drücken, gelangen Sie zur Parameter-Zahl zurück, ohne den neuen Wert zu speichern.)
5. Stellen Sie den MCD3000 auf Betriebsmodus zurück, indem Sie den Schalter [MENU/CANCEL] drücken.



■ Starten des Motors

Wenn der Motornennstrom programmiert ist, kann der Motor jetzt mit dem [START]-Knopf am MCD3000 gestartet werden.

Andere oft benutzte Funktionen, die beim Schnell-Aufbau hilfreich sein können, sind zum Beispiel:

- Par. 2 *Strombegrenzung* (eine Beschreibung finden Sie im Teil „Programmierung“ dieser Bedienungsanleitung)
- Par. 5 *Stopp - Rampenzeit* (eine Beschreibung finden Sie im Teil „Programmierung“ dieser Bedienungsanleitung)

Wenn gewünscht, stellen Sie diese Parameter auf dieselbe Weise ein wie für Par. 1 *Motornennstrom* beschrieben.

■ Beschreibung

Der Danfoss-MCD3000-Softstarter ist ein fortgeschrittenes elektronisches Motorstartsystem. Der Softstarter erfüllt vor allem vier Funktionen:

1. Anlaufregelung.
2. Abschaltregelung, sowohl mit Sanftstoppen (verlängerter Anhaltezeit) und Bremsen (verkürzter Anhaltezeit).
3. Elektronischer Motorschutz.
4. Betriebsüberwachung und System-Schnittstelle.

Die Modelle MCD3000–3132 besitzen Schutzklasse IP21 und haben ein integriertes Bedienfeld unter anderem mit Start-, Stop- und Reset-Druckknöpfen. Sie sind für das Anbringen an der Wand oder die Installation in einer Schalttafel geeignet.

Die Modelle MCD3185–3800 verfügen über eine IP20-Einstufung und müssen in eine Schalttafel oder ein anderes geschlossenes Gehäuse eingebaut werden.

Die MCD3000-Softstarter sind komplett und benötigen keine zusätzlichen Module, um ihnen mehr Funktionalität zu verleihen. Automatische Messung und Kalibration für die Netzspannung und Frequenz machen spezielle Module überflüssig.

MCD3000-Softstarter sind mit zwei maximalen Spannungswerten erhältlich.

- 3 x 200 V – 525 VAC

- 3 x 200 V – 690 VAC

Der MCD3000 besitzt voll gesteuerte antiparallel geschaltete Thyristoren. Der MCD3000 kann mit und ohne Netzschütz betrieben werden. Bitte beachten Sie die örtlichen Vorschriften.

■ ■ Typenbestellcode

MCD 3 - -

Motorleistung in kW bei 400V
z.B. 55kW = 3055
185kW = 3185

Spannungsbereich
z.B. T5 = 525 VAC
T7 = 690 VAC*

Einfassung
B21 = Buchstil IP21
C20 = Kompakt IP20
C21 = Kompakt IP21

Steuerspannung
CV4 = 230 VAC & 400 VAC

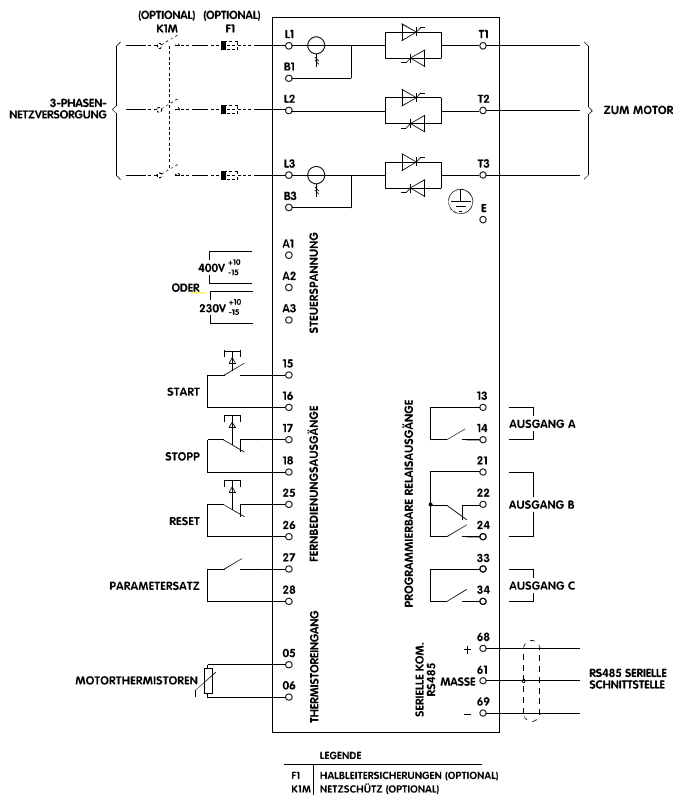
* UL & CSA Freigabe für T7 Modelle, wo die Versorgungsspannung kleiner 600 V ist.

MCD3000 Modell	Nennstrom (A)		Abmessungen (mm)			Schutz Format
	Wechselstrom 53a 3-30:50-10		Höhe	Breite	Tiefe	
MCD3007	20		530	132	270	IP21 Buchstil (B21)
MCD3015	34		530	132	270	IP21 Buchstil (B21)
MCD3018	39		530	132	270	IP21 Buchstil (B21)
MCD3022	47		530	132	270	IP21 Buchstil (B21)
MCD3030	68		530	132	270	IP21 Buchstil (B21)
MCD3037	86		530	132	270	IP21 Buchstil (B21)
MCD3045	93		530	132	270	IP21 Buchstil (B21)
MCD3055	121		530	132	270	IP21 Buchstil (B21)
MCD3075	138		530	264	270	IP21 Kompakt (C21)
MCD3090	196		530	264	270	IP21 Kompakt (C21)
MCD3110	231		530	264	270	IP21 Kompakt (C21)
MCD3132	247		530	396	270	IP21 Kompakt (C21)
MCD3185	364		850	430	280	IP20 Kompakt (C20)
MCD3220	430		850	430	280	IP20 Kompakt (C20)
MCD3300	546		850	430	280	IP20 Kompakt (C20)
MCD3315	630		850	430	280	IP20 Kompakt (C20)
MCD3400	775		850	430	280	IP20 Kompakt (C20)
MCD3500	897		850	430	280	IP20 Kompakt (C20)
MCD3600	1153		1000	560	315	IP20 Kompakt (C20)
MCD3700	1403		1000	560	315	IP20 Kompakt (C20)
MCD3800	1564		1000	560	315	IP20 Kompakt (C20)

■ Funktionen

Funktion	Betreffende Parameter
Start	
• Strombegrenzung	2
• Stromrampe	3 & 4
• Kick-Start	16
Stopp	
• Sanftstoppen	5
• Pumpenfunktion	17
• Gleichstrombremse	18 & 19
Schutz	
• Motor-Überlast	6
• Phasenunsymmetrie	7, 12 & 31
• Min-Strom	8, 13 & 32
• Kurzzeitige Überlast	9, 14 & 33
• Drehfeld	11
• Wiederanlaufverzögerung	15
• Motor-Thermistor	-
• Test Leistungsteil	-
• Thyristorkurzschluss	-
• Übertemperatur Kühlkörper	-
• Versorgungsfrequenz	-
• RS485 Kommunikations-Fehler	24
Schnittstelle	
• Integriertes Bedienfeld	20
• Fernbedienungs-Eingänge	20
• Serielle Schnittstelle (RS 485)	22, 23 & 24
• Programmierbare Relaisausgänge	36, 37 & 38
Anderes	
• Passwort-Schutz	46, 47 & 48
• Parametersatz 2	25 - 33
• Fehler-Protokoll	45
• Grenzwert für Max- und Min-Strom	34 & 35
• Automatische Quittierung	39, 40, 41 & 42
• Stromanzeige	-
• Motortemperatur-Anzeige	-
• Werkseinstellung	49
• Programmierung durch serielle Schnittstelle	-

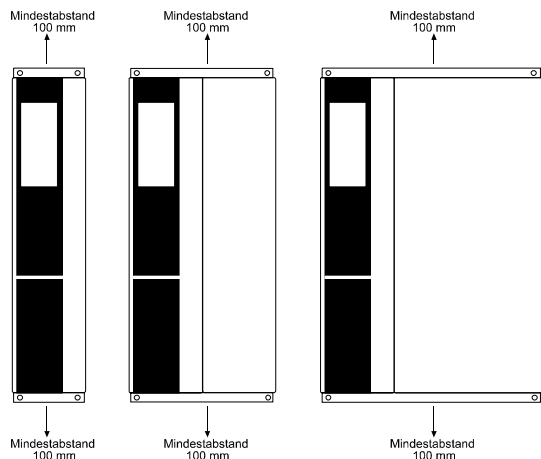
■ Schaltplan



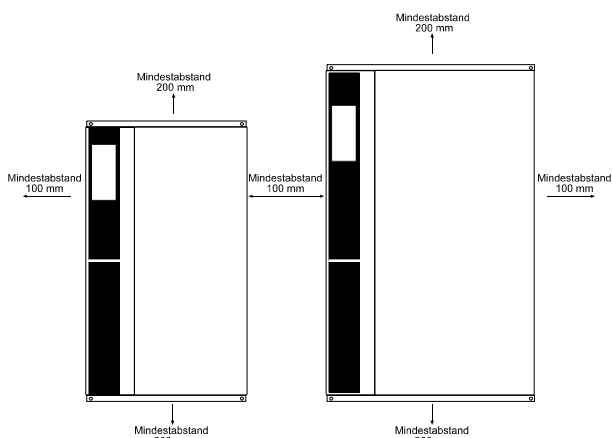
Beschreibung

■ Mechanische Installation

Die Modelle MCD3007-3132 haben die Schutzart IP21 und sind für Wandmontage oder Montage in einem Gehäuse geeignet. Sie können zudem ohne Zwischenraum installiert werden.



Die Modelle MCD3185-3800 haben die Schutzart IP20. Bei diesen Modellen muss ein Mindestabstand von 100 mm auf beiden Seiten eingehalten werden.



Beachten Sie: Nicht in direktem Sonnenlicht oder in der Nähe von Wärmestrahlern installieren.

■ Belüftung

Die MCD3000 werden durch Luftzirkulation gekühlt. Deshalb muss die Luft über und unter dem Softstarter frei zirkulieren können. Die Softstarter haben eine Verlustleistung von 4,5 Watt pro Ampere. Wenn ein Softstarter in eine Schalttafel oder ein anderes Gehäuse eingebaut wird, vergewissern Sie sich, dass genügend Luftzirkulation im Gehäuse vorhanden ist, damit ein Wärmestau verhindert wird. Die folgende Tabelle zeigt Luftzirkulationsanforderungen für ausgewählte Motorströme an.

Motor [A]	Wärme [W]	Erforderliche Luftzirkulation m ³ /Min.	
		Anstieg 5°C	Anstieg 10°C
10	45	0,5	0,2
20	90	0,9	0,5
30	135	1,4	0,7
40	180	1,8	0,9
50	225	2,3	1,1
75	338	3,4	1,7
100	450	4,5	2,3
125	563	5,6	2,8
150	675	6,8	3,4
175	788	7,9	3,9
200	900	9,0	4,5
250	1125	11,3	5,6
300	1350	13,5	6,8
350	1575	15,8	7,9
400	1800	18,0	9,0
450	2025	20,3	10,1
500	2250	22,5	11,3
550	2475	24,8	12,4
600	2700	27,0	13,5



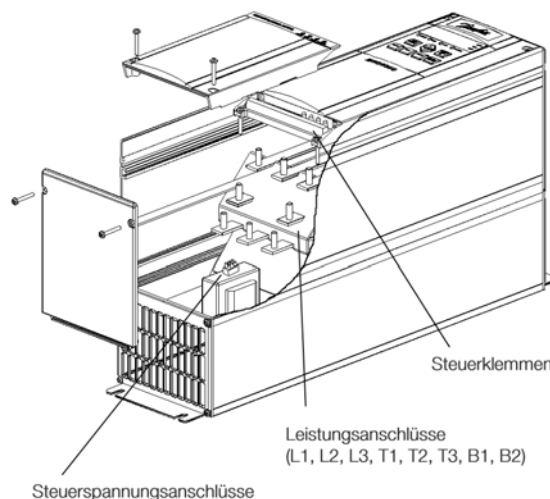
Beachten Sie: Wenn andere Wärmequellen in einem Gehäuse zusammen mit einem MCD3000 installiert werden, muss diese Wärme auch bei der Berechnung der erforderlichen Luftzirkulation berücksichtigt werden.



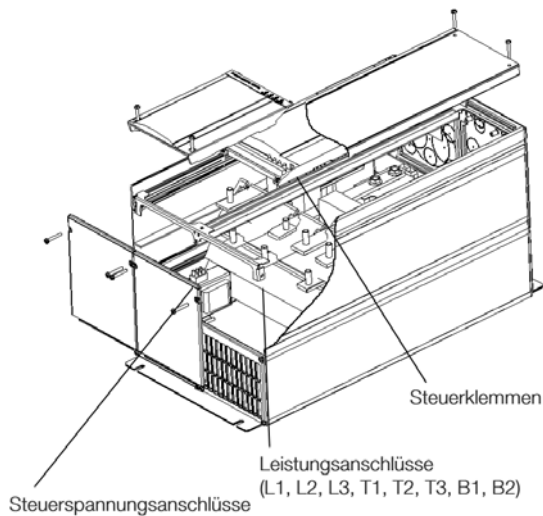
Beachten Sie: Wenn der MCD3000 in ein Gehäuse ohne Zwangsbelüftung eingebaut wird, sollte ein Bypass-Schütz verwendet werden, um während des Betriebes eine unzulässige Wärmeentwicklung zu verhindern.

■ Allgemeiner Aufbau

MCD3007 ~ MCD3055



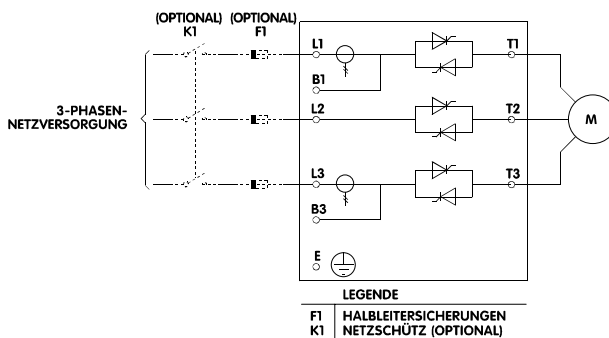
MCD3075 ~ MCD3110



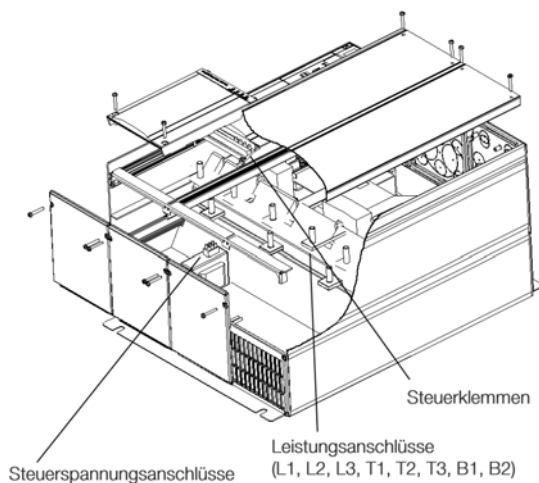
Benutzen Sie Kabel, die den örtlichen Vorschriften entsprechen.

■ Spannungsversorgung - Normalbetrieb

Die Spannungsversorgung muss an die Softstarter-Eingänge L1, L2 und L3 angeschlossen sein. Die Motoranschlüsse müssen an die Softstarter-Ausgänge T1, T2 und T3 angeschlossen sein.



MCD3132



■ Spannungsversorgung - Bypassbetrieb

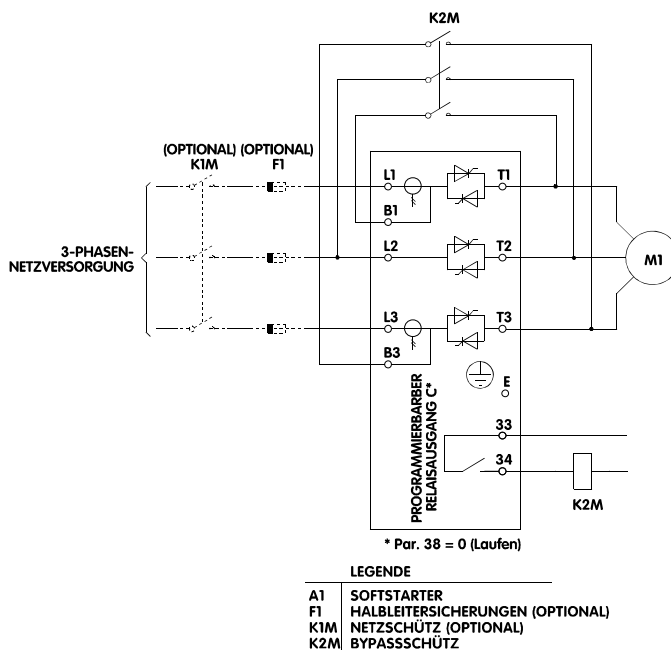
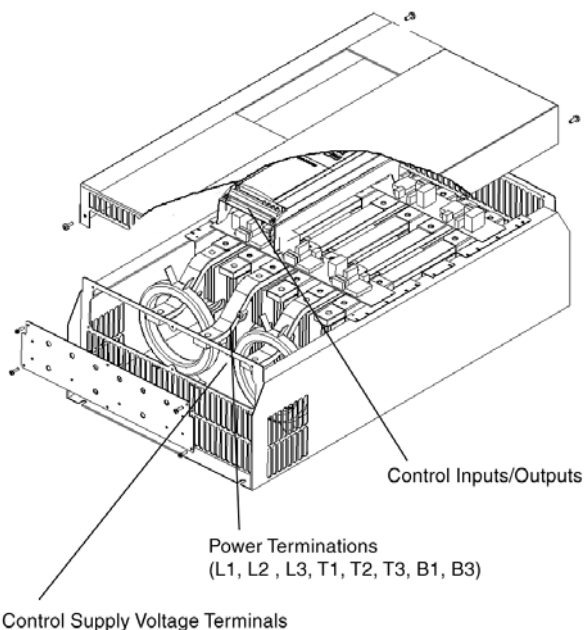
Ein Bypass-Schütz kann eingesetzt werden, um den Starter während des Betriebes zu umgehen. Zum Anschluss des Bypass-Schütz stehen die Stromschienen B1 und B3 zur Verfügung. Diese Bypassanschlüsse ermöglichen es dem MCD3000, den vollständigen Motorschutz und die laufenden Überwachungsfunktionen zu gewährleisten, wenn das Bypass-Schütz geschlossen ist.

Relaisausgang C oder Relaisausgang A können programmiert werden, um den Betrieb des Bypass-Schütz zu steuern.

Par. 36 Relais A - Funktionszuordnung = 1 (Bypass)

Par. 38 Relais C - Funktionszuordnung = 0 (Bypass)

MCD3185 ~ MCD3800





Fehlerhaftes Anschließen des Bypass-Schütz (B1-T1, L2-T2 und B3-T3) führt zum Auslösen der Überstrom-Schutzorgane und kann zum Ausfall des Motors führen.



Fehlerhaftes Anschließen des Bypass-Schütz (B1-T1, L2-T2 und B3-T3) kann zu einem Kurzschluss und somit zu schweren Betriebsstörungen führen.

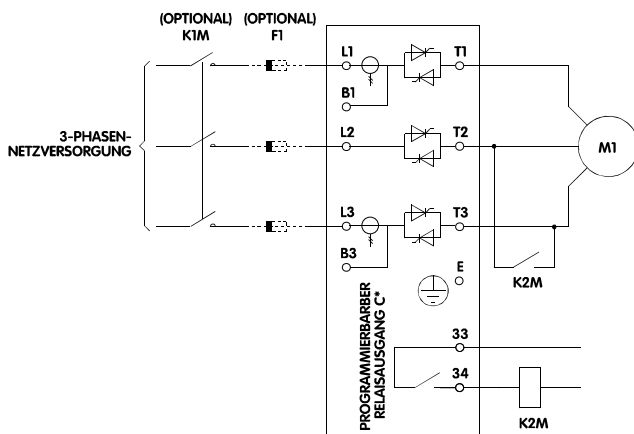
■ Anschluss - Gleichstrombremse

Wenn die Funktion Gleichstrombremse benutzt werden soll, muss ein Schütz angeschlossen werden, um die Anschlüsse T2 und T3 während des Bremsvorgangs kurzzuschließen. Dieses Schütz muss über den MCD3000-Relaisausgang C gesteuert werden, und der Relaisausgang C muss für den Gleichstrombremsbetrieb programmiert werden.

- Siehe Par. 18 und 19 für die Gleichstrombremse-Parametereinstellungen.
- Siehe Par. 38 Relais C – Funktionszuordnung.



Die Thyristormodule des MCD3000 werden bei falschem Anschluss (T1-T2 oder T1-T3) beschädigt, bei nicht aktivierter Gleichstrombremsfunktion.



* Par. 38 = 1 (Gleichstrombremserschützsteuerung)

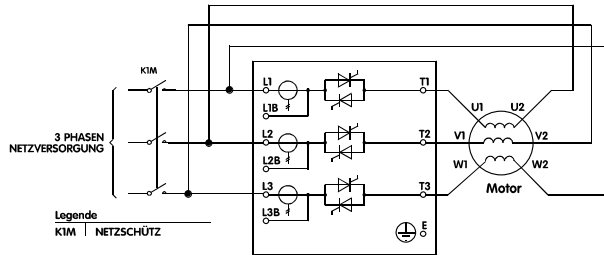
LEGENDE	
F1	HALBLEITERSICHERUNGEN (OPTIONAL)
K1M	NETZSCHÜTZ (OPTIONAL)
K2M	GLEICHSTROMBREMSSCHÜTZ

■ Spannungsversorgung Inner Delta Anschluss

Die Modelle MCD3185 ~ MCD3800 können in dem Inner Delta Stromkreis des Motors angeschlossen werden, falls sie mit einem optionalen Inner Delta Kit ausgestattet sind.

Softstarter, die in der Delta Motorkreislauf verbunden sind, steuern nur Phasenstrom, damit können sie mit grösseren Motoren verwendet werden, als es mit normaler Linieverbindung möglich wäre.

MCD3000 Einheiten sind für Inner Delta fähig, falls sie mit einem der Kits in der untenstehenden Tabelle sind.



■ Beachten Sie:



Um Inner Delta Anschluss zu ermöglichen müssen beide Enden der drei Motorwicklungen zugänglich sein.



Wenn die Inner Delta Anschlussmethode verwendet wird, verbleibt die Spannung mit einer Ende der Motorwicklungen verbunden, selbst wenn der Softstarter in „Off“ oder „Tripped State“ ist. Ein Linienschalterschütz oder „Shunt Trip“ aktivierter Kreislaufschalter muss verwendet werden, um den Motor zu isolieren im Falle eines Fehlers.

MCD3000 Geräte sind für Inner Delta fähig, falls sie mit einem der Kits in dem untenstehenden Schema sind. Die Inner Delta ist eine extra Funktion ausser der normalen Funktionen und ist völlig automatisch. Keine Verbrauchereinstellungen sind erforderlich.

MCD3000 Modell	Inner Delta Kit
MCD3185	175G3043
MCD3220	175G3044
MCD3300	175G3045
MCD3315	175G3046
MCD3400	175G3047
MCD3500	175G3048
MCD3600	175G3049
MCD3700	175G3050
MCD3800	175G3051

■ Die Spannungsversorgung muss an die

Spannungsklemmen des Softstarters angeschlossen werden. Die Spannungsversorgung kann entweder 230 VAC oder 400 VAC betragen (CV4).

400 VAC (+10% / -15%)	<table border="1"> <tr> <td>A1</td> <td rowspan="3">Elektronische Stromversorgung</td> </tr> <tr> <td>A2</td> </tr> <tr> <td>A3</td> </tr> </table>	A1	Elektronische Stromversorgung	A2	A3
A1		Elektronische Stromversorgung			
A2					
A3					
oder 230 VAC (+10% / -15%)					

MCD3000 Modell	Maximum VA
MCD3007~MCD3022	10VA

MCD3000 Modell	Maximum VA
MCD3030~MCD3055	17VA
MCD3075~MCD3110	23VA
MCD3132~MCD3500	40VA
MCD3600~MCD3800	55VA

Die folgenden Autotransformatoren sind als Zubehör erhältlich, und sie können in den MCD3000 eingebaut werden, falls andere Steuerspannungen benutzt werden müssen:

Eingangsspannung	Teilenummer	
	MCD3007 ~ MCD3055	MCD3075 ~ MCD3800
110 VAC / 460 VAC	175G5084	175G5144
110 VAC / 575 VAC	175G5085	175G5145
24 VAC / 110 VAC	175G5087	175G5146



Wenn die Steuerspannung vom MCD3000 entfernt wird, wird der Motorüberlastschutz auf die Werkseinstellungen zurückgesetzt.

■ Anschlussbelegung Steuerkarte

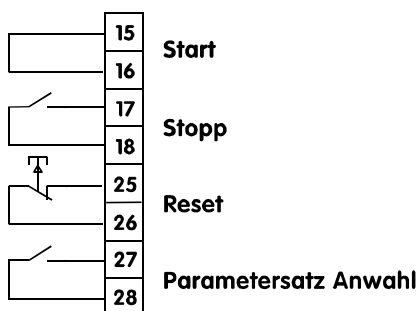
Der MCD3000 kann mittels der Tasten am Gerät oder über die digitalen Eingänge gesteuert werden. Schalten Sie zwischen den Betriebsarten vor Ort bzw. Fernbedienung mit der Taste [LOCAL/REMOTE] um. Der MCD3000 verfügt über vier digitale Eingänge.

Die Stopp- und die Resetkreise müssen geschlossen sein, damit der MCD3000 betrieben werden kann, wenn er sich im Fernbedienungsmodus befindet.

Tastensteuerungsbeispiel:



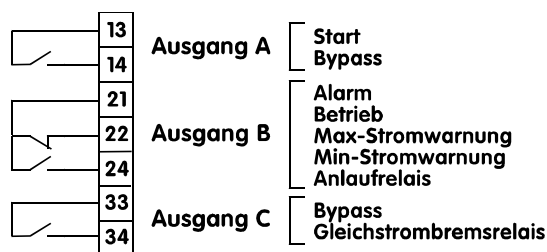
Zweikabelsteuerungsbeispiel:



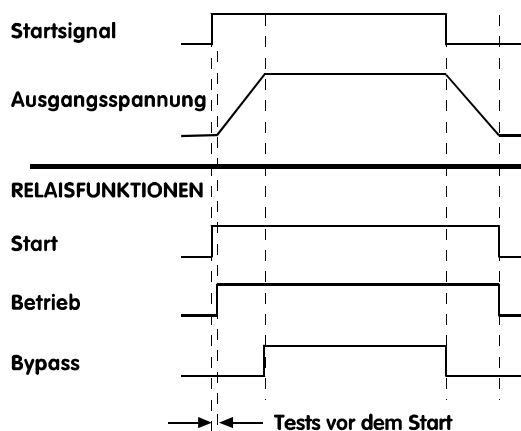
Legen Sie keine externe Spannung an die Regelungseingänge an. Diese Eingänge haben aktive 24 V Gleichspannung und müssen mit potentialfreien Kontakten betrieben werden.

Durch den Parametersatzeingang wird gesteuert, welche der beiden MCD3000-Motorparametersätze aktiv ist. Wird ein Startsignal gegeben, prüft der MCD3000 den Status des Parametersatzeingangs Parametersatz 1 (Par. 1-9 aktiv), Klemme 27 und 28 offen, Parametersatz 2 (Par. 25-33 aktiv), Klemme 27 und 28 geschlossen.

Der MCD3000 hat drei Relaisausgänge.



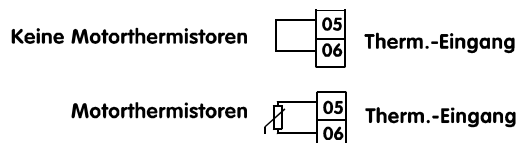
Alle Ausgänge sind programmierbar. Siehe Par. 36, 37 und 38 *Relaisfunktionszuordnung*.



■ Thermistoranschluss

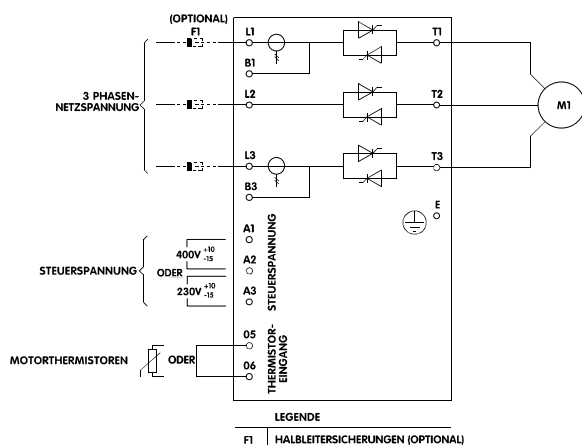
Wenn der Motor mit Thermistoren ausgerüstet ist, können diese direkt an den MCD3000 angeschlossen werden. Ein Alarm wird ausgelöst, wenn der Thermistorwiderstand ca. 2,8kΩ übersteigt.

Wenn keine Thermistoren an den MCD3000 angeschlossen sind, muss eine Brücke zwischen den Thermistoreingängen vorhanden sein.



■ Anschlussbeispiele

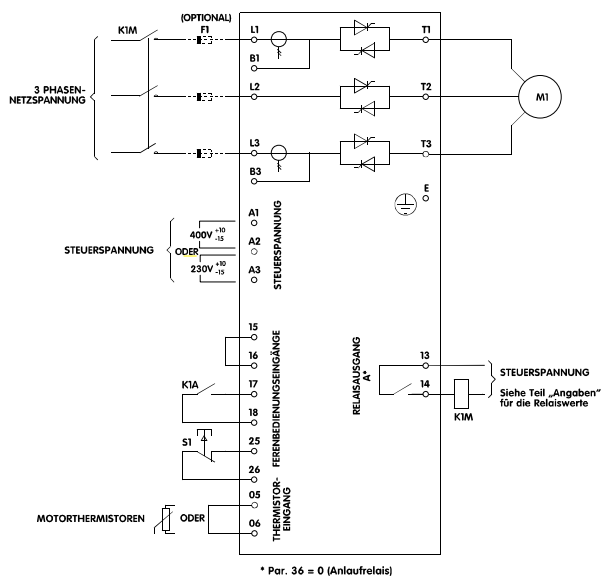
Beispiel 1. Betrieb des Motors über das integrierte Bedienfeld des MCD3000



Beachten Sie:

- Der MCD3000 muss sich in der Betriebsart Bedienung vor Ort befinden, um mit diesem Schaltkreis zu funktionieren. Schalten Sie zwischen den Betriebsarten vor Ort bzw. Fernbedienung mit der Taste [LOCAL/REMOTE] um.

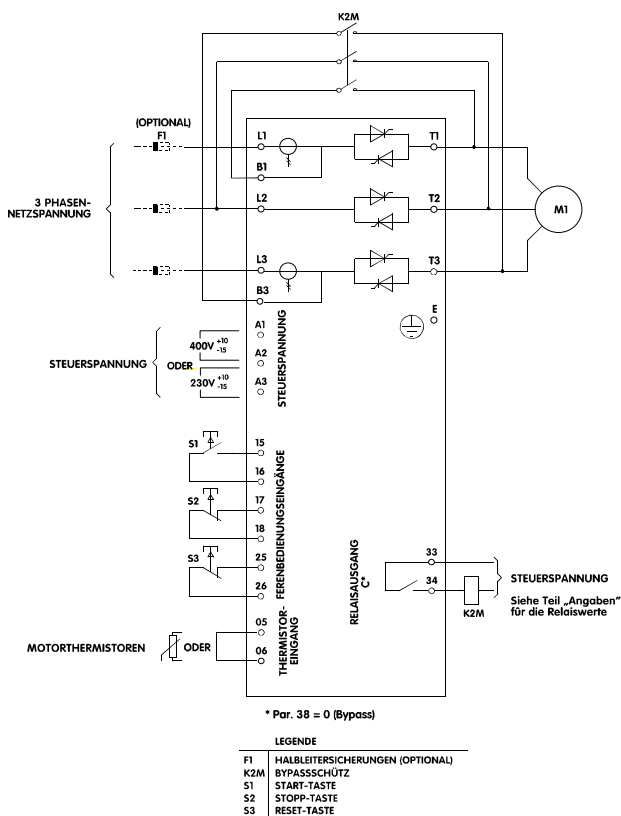
Beispiel 2. Bei Installation mit einem Netzschütz kann dieses über den MCD3000 angesteuert werden (Klemme 17 und 18).



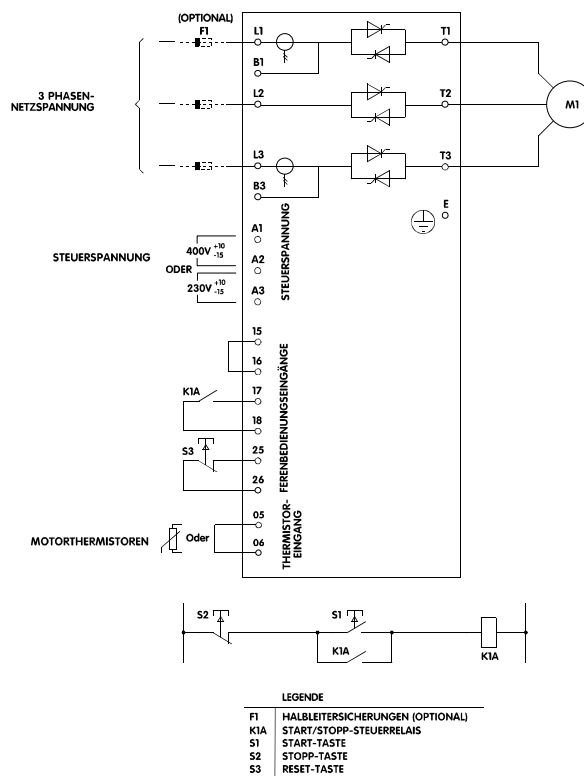
Beachten Sie:

- Der MCD3000 muss sich in der Betriebsart Fernbedienung befinden, um mit diesem Schaltkreis zu funktionieren. Schalten Sie zwischen den Betriebsarten vor Ort bzw. Fernbedienung mit der Taste [LOCAL/REMOTE] um.
- Der Relaisausgang A muss für die Startfunktion programmiert sein. Siehe Par. 36 *Relais A - Funktionszuordnung*.

Beispiel 3. Der MCD3000 mit Bypass-Schütz



Beispiel 4. Der MCD3000 mit Fernbedienungs-Dreidraht-Tastenstromkreis



Beachten Sie:

- Der MCD3000 muss sich in der Betriebsart Fernbedienung befinden, um mit diesem Schaltkreis zu funktionieren. Schalten Sie zwischen den Betriebsarten vor Ort bzw. Fernbedienung mit der Taste [LOCAL/REMOTE] um.
- Der Relaisausgang C muss für die Funktion Bypass programmiert sein. Siehe Par. 38 *Relais C - Funktionszuordnung*.



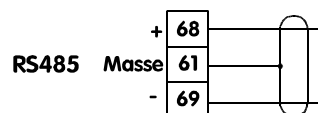
Beachten Sie:

- Der MCD3000 muss sich in der Betriebsart Fernbedienung befinden, um mit diesem Schaltkreis zu funktionieren. Schalten Sie zwischen den Betriebsarten vor Ort bzw. Fernbedienung mit der Taste [LOCAL/REMOTE] um.

■ Serielle Kommunikation

Der MCD3000 verfügt über eine **nicht isolierte** RS485 serielle Kommunikationsschnittstelle kann benutzt werden für:

- Steuern des MCD3000 Betriebes
- Abfragen der MCD3000
- Lesen MCD3000 Parametereinstellung, Status- und Betriebsdaten
- Schreiben MCD3000 Parameter



Beachten Sie:

Kommunikationskabel sollten mindestens 300mm von Stromkabeln entfernt sein. Wo

dieses nicht möglich ist, sollte ein abgeschirmtes Kabel verwendet werden um Induktions common mode Spannungen zu vermeiden.

Übermittelte Daten zum MCD3000 müssen in 8-Bit-ASCII, ohne Parität, 1 Stopbit sein.

Der MCD3000 kann programmiert werden, um einen Fehler anzuzeigen, wenn die RS485-Verbindung nicht zustande kommt. Dieses kann durch Einstellen des Parameters Par. 24 *Serielle Kommunikation - RS485 Auszeit* geschehen.

Die Baudrate wird durch Par. 22 *Serielle Kommunikation - Baudrate eingestellt*.

Die Adresse des Softstarters wird unter Par. 23 *Serielle Kommunikation - Teilnehmeradresse* eingestellt.



Beachten Sie:

Slave-Adressen müssen aus zwei Ziffern bestehen, und Adressen kleiner als 10 müssen mit einer Null (0) beginnen.



Beachten Sie:

Wenn kein MCD3000-Softstarter für die spezifische Slave-Adresse konfiguriert ist, wird vom Host keine Antwort empfangen.



Beachten Sie:

Die Auszeit der Host-Software sollte auf mindestens 250 Minuten eingestellt werden.



Beachten Sie:

Die Slave-Adresse und Baudrate können auch durch die serielle Schnittstelle verändert werden. Das Benehmen der serielle Schnittstelle wird durch diese Veränderung bis zum Abschluss des aktuellen seriellen-Programmierungsmodus durch den Master, nicht beeinflusst. Die serielle Masteranwendung sichert, dass Veränderung der Parameter durch Kommunikationsprobleme nicht verursacht werden.

Die Codesequenzen können zu kompletten Nachrichten gesammelt werden, wie in den folgende Abschnitten erklärt.

Information Fragmenttyp	ASCII Character String oder (Hexidecimal Character String)
Adresse senden	EOT [nn] [lrc] ENQ oder (04h [nn] [lrc] 05h)
Befehl senden	
Abfrage senden	STX [ccc] [lrc] ETX oder
Parameter lesen	(02h [ccc] [lrc] 03h)

Information Fragmenttyp	ASCII Character String oder (Hexidecimal Character String)
Parameter schreiben	
Daten empfangen	STX [dddd] [lrc] ETX oder (02h [dddd] [lrc] 03h)
Status empfangen	STX [ssss] [lrc] ETX oder (02h [ssss] [lrc] 03h)
Parameter Nummer	DC1 [pppp] [lrc] ETX oder (011h [pppp] [lrc] 03h)
Parameter Vert	DC2 [www] [lrc] ETX oder (012h [www] [lrc] 03h)
ACK	ACK oder (06h)
NAK	NAK oder (15h)
ERR	BEL (07h)

nn = 2-byte- ASCII Nr. repräsentiert die Softstarter-Adresse, wo jede Ziffer durch n repräsentiert ist.

lrc = 2-byte longitudinal Redundancy Check in Hexadecimal.

ccc = 3-byte ASCII Befehlsnummer wo jedes Zeichen mit einen c repräsentiert ist.

dddd = 4-byte ASCII Nr. repräsentiert die Strom- oder Temperaturdaten, wo jedes Dezimalziffer mit d repräsentiert ist.

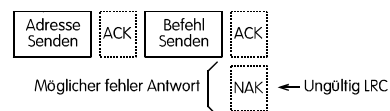
ssss = 4-byte ASCII Nr. Die ersten 2-bytes sind ASCII Null. Die letzten 2-bytes repräsentiert die Stücke von einem einzigen Byte von Status Daten in Hexidecimal.

pppp = 4-byte ASCII Nr. repräsentiert die Parameter Nummer wo jedes Dezimalziffer mit p repräsentiert ist.

www = 4-byte ASCII Nr. repräsentiert die Parameterwert wo jedes Dezimalziffer mit w repräsentiert ist.

■ Serielle Kommunikation – Befehl

Befehle für den MCD3000 können durch Verwendung des folgendem Formats verwendet werden:



□ = Master □ (gestrichelt) = Slave (MCD3000)

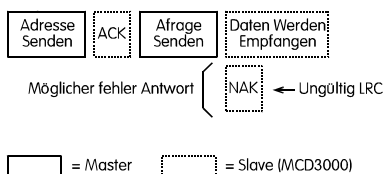
Befehl	ASCII	Kommentar
Start	B10	Initiiert einen Start.
Stopp	B12	Initiiert einen Stopp.
Reset	B14	Rückstellung eines Alarmstatus

Befehl	ASCII	Kommentar
Auslaufen zum Stoppen	B16	Initiiert eine sofortige Spannungsentfernung vom Motor. Alle Softstopp- oder Gleichstrombremseinstellungen werden ignoriert.

Statusleser	ASCII	Kommentar
		Protokollversionsnummer.
Trip Code	C18	Fragt den Betriebsstatus des MCD3000 255= Keine Trip 0= Verkürzte SCR Trip 1= Erweiterte Startzeit Trip 2= Überspannungstrip 3= Motortermistortrip 4= Fasenungleichgewichtstrip 5= Frequenzversorgungstrip 6= Fasenrotationstrip 7= Momentanüberlastingstrip 8= Leistungsstromkreisfehler 9= Unterstromtrip 10= Startübertemperaturtrip

■ Serielle Kommunikation – Status Wiederfindung

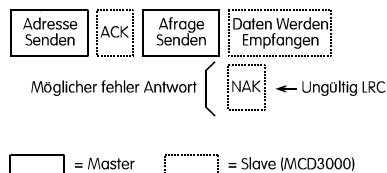
Starter Status kann von dem MCD3000, durch Verwendung des folgenden Formats, empfangen werden:



Statusleser	ASCII	Kommentar
Status	C10	Fragt den Konfigurationsstatus des MCD3000 ab. Positive logic = wahr Status.0 Nicht zuerteilt Status.1 Nicht zuerteilt Status.2 Nicht zuerteilt Status.3 Positive Phasenrotation Status.4 Softstopping Status.5 Nicht zuerteilt Status.6 60Hz Operation Status.7 50Hz Operation
Status_1	C12	Fragt den Betriebsstatus des MCD3000 ab. NOT Power On Status._1.0 NOT Output On Status._1.1 NOT Run Status._1.2 NOT Overload Status._1.3 NOT Restart delay Status._1.4 NOT Nicht zuerteilt Status._1.5 NOT Nicht zuerteilt Status._1.6 NOT Nicht zuerteilt Status._1.7
Trip	C14	Fragt den Alarmstatus des MCD3000 ab.
Version	C16	RS485

■ Serielle Kommunikation – Datenwiederfinden

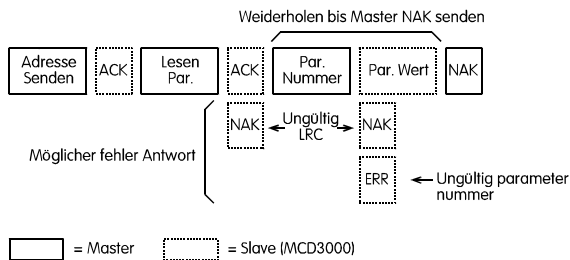
Daten können wiedergefunden werden von MCD3000, wenn die folgende Format verwendet wird:



Datenlesen	ASCII	Empfängt Daten (dddd)
Strom	D10	Fragt den Motorstrom ab. Die Daten sind 4-byte-Dezimal-ASCII. Mindestwert 0000, Maximalwert 9999 Ampere.
Temperatur	D12	Fragt den berechneten Wert des thermischen Motormodells als Prozentzahl der Motorwärmekapazität ab. Die Daten sind 4-byte-Dezimal-ASCII. Mindestwert 0000%. Alarmpunkt 0105%.

■ Serielle Kommunikation – Lesen der MCD3000 Parameter

Durch Verwendung des folgenden Formats können die Parameter des MCD3000 jederzeit gelesen werden.

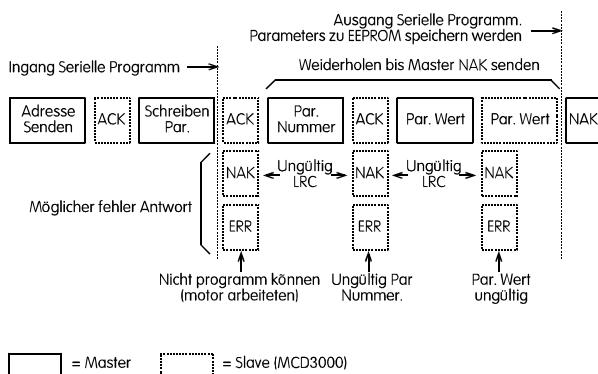


□ = Master □ (gestrichelt) = Slave (MCD3000)

Datenlesen	ASCII	Kommentare
Schreiben Parameter	P10	Vorbereitet MCD3000 zum Schreiben der Parameter Werte

■ Serielle Kommunikation – Schreiben der MCD3000 Parameter

Durch Verwendung des folgenden Formats, können Parameter Veränderung an den MCD3000 geschrieben werden, jedoch nur im Offstate. D.h. nicht im Start, Stopp, Betriebs oder Fehlermodus.



Datenlesen	ASCII	Kommentare
Schreiben Parameter	P12	Vorbereitet MCD3000 zum Lesen der Parameter Werte

Erhält der MCD 3000 einen Upload Parameter Befehl erfolgt der Wechsel in den seriellen Programm Modus. Befindet sich der MCD3000 im seriellen Programm Modus sind die Bedientasten sowie die Digitaleingänge ohne Funktion, ein serieller Start Befehl ist unmöglich im Display des MCD3000 blinkt die Anzeige und zeigt die Buchstaben "SP".

Wird der Upload Parameter Befehl durch den Master, einen Fehler oder als Folge einer Zeitüberschreitung beendet werden die Parameter ins Eeprom geschrieben und der MCD3000 verlässt den seriellen Programm Modus.



Beachten Sie:

Der serielle Programmiermodus wird im Falle keiner Aktivität, nach 500ms abgebrochen.



Beachten Sie:

Die folgenden Parameter können nicht verändert werden.

Wenn Werte für diese Parameter an den MCD geschrieben werden, wird es keine Veränderung und Fehler geben.

■ Serielle Kommunikation – die Prüfsumme (LRC) berechnen

Jede zum oder vom MCD3000 gesendete Befehlszeichenfolge beinhaltet eine Prüfsumme. Die benutzte Form ist die Längsredundanzprüfung (LRC) in ASCII hex. Dieses ist eine 8-bit binäre Zahl, als zwei ASCII-hexadezimale Zeichen repräsentiert und übermittelt.

Um die LRC zu berechnen:

1. Summe aller ASCII-Bytes
2. Mod. 256
3. Zweierkomplement
4. ASCII-Umwandlung

Zum Beispiel: Befehlszeichenfolge (Start):

ASCII STX B 1 0
oder 02h 42h 31h 30h

ASCII	Hex	Binär	
STX	02h	0000 0010	
B	42h	0100 0010	
1	31h	0011 0001	
0	30h	0011 0000	
	A5h	1010 0101	SUMME (1)
	A5h	1010 0101	MOD 256 (2)
	5Ah	0101 1010	EINSERKOMPLEMENT
	01h	0101 1011	+ 1 =
	5Bh	0101 1011	ZWEIERKOMPLEMENT (3)
ASCII	5	B	ASCII-UMWANDLUNG (4)
oder	35h	42h	LRC-PRÜFSUMME

Die vollständige Befehlszeichenfolge sieht dann folgendermaßen aus:

ASCII STX B 1 0 5 B ETX
oder 02h 42h 31h 30h 35h 42h 03h

Um eine ein LRC enthaltende empfangene Nachricht zu verifizieren:

1. Konvertieren Sie die letzten beiden Bytes der Nachricht von ASCII nach binär.
2. Links verschieben des vorletzten Byte um 4 Bits.
3. An letzten Byte anfügen, um eine binäre LRC zu erhalten.

4. Die letzten beiden Bytes von der Nachricht entfernen.
5. Verbleibende Bytes der Nachricht hinzufügen.
6. Binäre LRC hinzufügen.
7. Auf ein Byte aufrunden.
8. Das Resultat sollte null sein.

Antwort- oder Statusbytes werden vom MCD3000 als ASCII-Zeichenfolge gesendet.

STX [d1]h [d2]h [d3]h [d4]h LRC1 LRC2 ETX
d1 = 30h
d2 = 30h
d3 = 30h plus oberer Nibble (4 Bits) des Statusbyte,
um vier binäre Stellen nach rechts verschoben.
d4 = 30h plus unterer Nibble des Statusbyte.

Zum Beispiel: Statusbyte = 1 Fh, Antwort ist:

STX 30h 30h 31h 3Fh LRC1 LRC2 ETX

■ Programmierung

Nummer	Parametername
1	Motornennstrom
2	Strombegrenzung
3	Stromgrenze - Start
4	Start-Rampenzeit
5	Stopp-Rampenzeit
6	Motorwärmekapazität
7	Phasenunsymmetrieempfindlichkeit
8	Alarmmeldung Min-Strom
9	Alarmmeldung Motorüberlast
10	Alarm bei zu langer Startzeit
11	Drehfeld
12	Phasenunsymmetrieschutzverzögerung
13	Verzögerung Alarm Min-Strom
14	Verzögerung Alarm Motorüberlast
15	Wiederanlaufverzögerung
16	Kick-Start (Momentenanhebungen)
17	Sanftstopp-Profil
18	Gleichstrombremse - Bremszeit
19	Gleichstrombremse - Bremsdrehmoment
20	Ort/Fernbedienungsmodus
21	Korrektur Stromanzeige
22	Serielle Kommunikation - Baudrate
23	Serielle Kommunikation - Teilnehmeradresse
24	Serielle Kommunikation - Zeit Busausfall
25	Motor-Nennstrom ¹⁾
26	Strombegrenzung ¹⁾
27	Stromgrenze - Start ¹⁾
28	Start-Rampenzeit ¹⁾
29	Stopp-Rampenzeit ¹⁾
30	Motorwärmekapazität ¹⁾
31	Phasenunsymmetrieempfindlichkeit ¹⁾
32	Alarmmeldung Min-Strom ¹⁾
33	Alarmmeldung Motorüberlast ¹⁾
34	Min-Strom-Meldung Relais B
35	Max-Strom-Meldung Relais B
36	Relais A - Funktionszuordnung
37	Relais B - Funktionszuordnung
38	Relais C - Funktionszuordnung
39	Automatischer Reset - Fehlertypen
40	Automatischer Reset - Zahl der Resets
41	Automatischer Reset - Resetverzögerung Gruppe 1 und 2
42	Automatischer Reset - Resetverzögerung Gruppe 3
45	Alarm-Abschaltungen
46	Passwort
47	Passwort ändern
48	Parametersperre
49	Werkseinstellung laden
50	Unterfrequenz Schutz Verzögerung

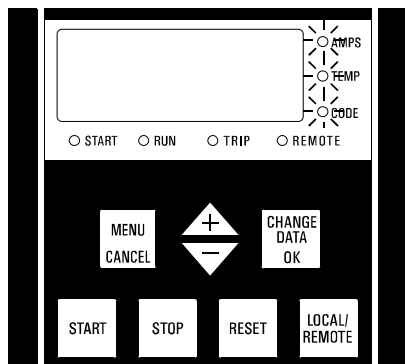
Nummer	Parametername
51	Phasen Ungleichgewichtschutzmöglichkeiten
52	Unterstromschutzmöglichkeiten
53	Netzfrequenzfenster Offset

¹⁾ Einstellungen des Parametersatzes

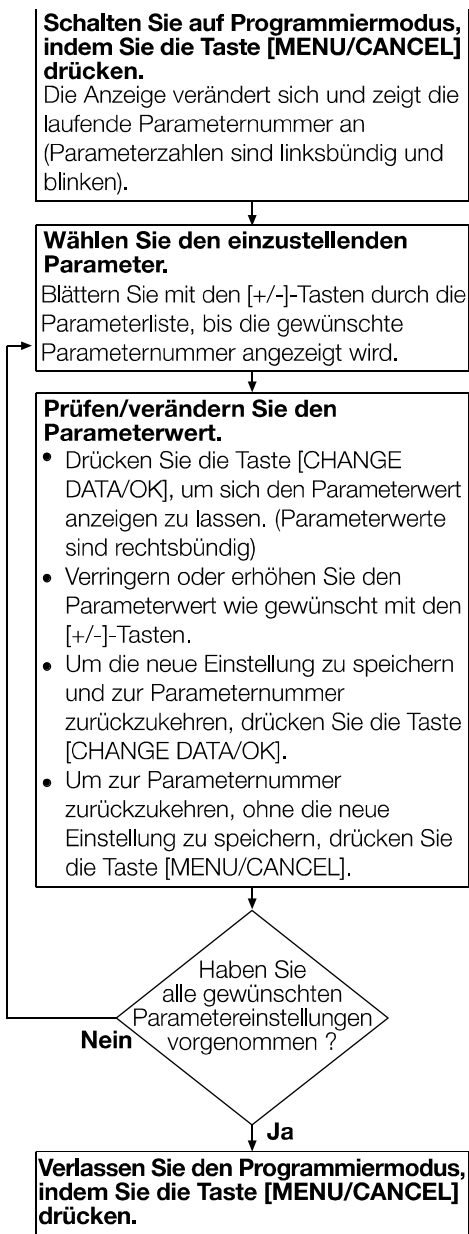
★ = Werkseinstellung

■ **Parametrierung**

Parametereinstellungen werden über das integrierte Bedienfeld vorgenommen. **Die Einstellungen können nur verändert werden, wenn der MCD3000 gestoppt ist.** Wenn sich der MCD3000 im Programmiermodus befindet, leuchten die drei LEDs rechts von der Zahlenanzeige auf.



Um die Parameter einzustellen, nehmen Sie folgende Schritte vor:



★ = Werkseinstellung

■ Programmierbare Funktionen

1 Motornennstrom

Wert:

Motornennstrom [A] ★ Hängt vom Modell ab

Funktion:

Kalibriert den MCD3000 für den maximalen Strom im Anlauf des Motors.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Stellen Sie den Wert nach dem auf dem Typenschild des Motors angegebenen Nennstrom ein.

2 Strombegrenzung

Wert:

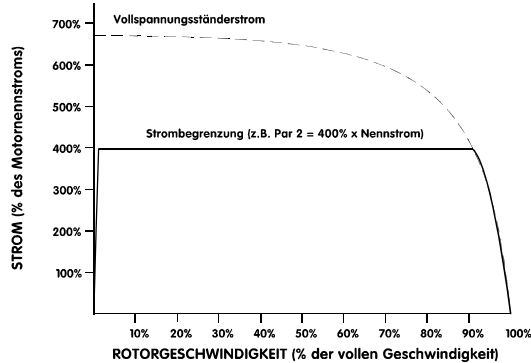
100% - 550% Motornennstrom ★ 350%

Funktion:

Stellt die gewünschte Anlaufstrombegrenzung ein.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Die Strombegrenzung sollte so eingestellt werden, dass der Motor auf die volle Geschwindigkeit beschleunigt.



Beachten Sie:

Der Anlaufstrom muss groß genug sein, damit der Motor genügend Drehmoment erzeugen kann, um die angeschlossene Last zu beschleunigen. Der hierfür notwendige Mindeststrom hängt vom Motoraufbau und von den Erfordernissen des Lastendrehmoments ab.

3 Stromgrenze - Start

Wert:

10% - 550% Motornennstrom ★ 350%

Funktion:

★ = Werkseinstellung

Stellt den Startanlaufstrom für den Stromrampenmodus ein. Siehe auch Parameter 4.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Siehe Parameter 4.

4 Start-Rampenzeit

Value:

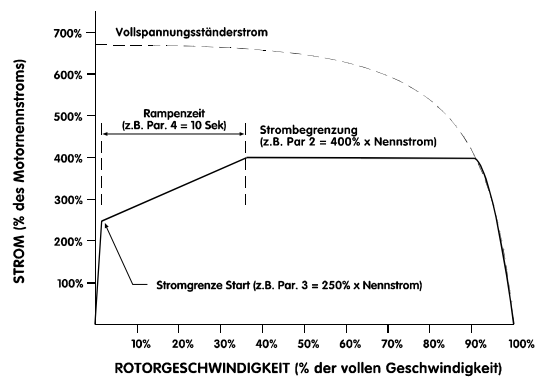
1 - 30 Sekunden ★ 1 Sekunde

Funktion:

Stellt die Start-Rampenzeit für den Stromrampen-Modus ein.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Der Stromrampen-Startmodus modifiziert den Strombegrenzungsstartmodus, indem er eine erweiterte Rampe hinzufügt.



Der Stromrampen-Startmodus wird typischerweise in den folgenden zwei Situationen angewendet:

- Bei Anwendungen, bei denen die Startbedingungen zwischen den Starts variieren, bietet der Stromrampen-Startmodus einen optimalen Softstart unabhängig von der Motorbelastung, z.B. bei einem Fließband, das sowohl beladen als auch unbeladen anläuft. Nehmen Sie in diesem Fall die folgenden Einstellungen vor:
 - Stellen Sie Parameter 2 *Strombegrenzung* so ein, dass der Motor zur vollen Geschwindigkeit beschleunigen kann, wenn er voll belastet ist.
 - Stellen Sie Parameter 3 - *Stromgrenze - Start* so ein, dass der Motor beschleunigen kann, wenn er unbelastet ist.
 - Stellen Sie Parameter 4 - *Start-Rampenzeit* gemäß der gewünschten Startleistung ein. (Sehr kurze Rampenzeit-Einstellungen führen bei unbelasteten Starts zu einem Anlaufstrom, der höher als notwendig ist. Sehr lange

Rampenzeit-Einstellungen können bei belasteten Starts zu Startverzögerungen führen.)

- Bei Generatormaschinensatz (Not-Strom), bei der ein allmähliches Ansteigen des Stromes notwendig ist, um dem Generatormaschinensatz mehr Zeit zu lassen, auf die steigende Belastung zu reagieren.

Nehmen Sie in diesem Fall die folgenden Einstellungen vor:

- Stellen Sie Parameter 2 *Strombegrenzung* wie gewünscht ein.
- Stellen Sie Parameter 3 *Stromgrenze - Start* wie gewünscht ein.
- Stellen Sie Parameter 4 *Start-Rampenzeit* so ein, dass Sie die gewünschte allmähliche Zunahme des Anlaufstroms erhalten.

5 Stopp-Rampenzeit

Wert:

0 - 100 Sekunden ★ 0 Sekunden (Aus)

Funktion:

Stellt die Zeit der Softstopprampe ein. Die Softstopfunktion verlängert die Motorabbremszeit, indem die dem Motor zugeführte Spannung reduziert wird, wenn ein Stopp-Befehl gegeben wird.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Stellen Sie die Rampenzeit so ein, dass die Stopp-Eigenschaften für eine bestimmte Last optimal sind. Die Softstop-Funktion des MCD3000 bietet zwei Betriebsarten, den Standardmodus und den Pumpenmodus. Der Standardmodus verbessert bei einigen Pumpenanwendungen das Stoppverhalten. Siehe Par. 17 *Softstop-Profil*.



Beachten Sie:

Die Softstop-Funktion des MCD3000 bestimmt automatisch die Abwärtsspannungseinstellung, so dass keine Einstellung durch den Benutzer notwendig ist.



Beachten Sie:

Die Softstop- und die Gleichstrombremsfunktionen können nicht zusammen benutzt werden. Wenn die Softstop-Rampenzeit größer als 0 Sekunden eingestellt wird, wird Par. 18 *Gleichstrombremse - Bremszeit* auf 0 Sekunden und Par. 38 *Relais C - Funktionszuordnung* auf AUS eingestellt.

6 Motorwärmekapazität

Wert:

5 - 120 Sekunden ★ 10 Sekunden

Funktion:

Kalibriert das thermische Motormodell für die Wärmekapazität des angeschlossenen Motors. Die Motorwärmekapazität ist als die Länge der Zeit definiert, die der Motor Direct-On-Line-Strom halten kann.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Die Werkseinstellung ist für die meisten Anwendungen passend. Wenn Sie die Motorwärmekapazität einstellen, können Sie auf zweierlei Wegen vorgehen:

- Stellen Sie die Motorwärmekapazität gemäß der in den Technischen Angaben des Motors angegebenen Motor-DOL-Zeit ein. Dadurch wird die volle Wärmekapazität des angeschlossenen Motors für den Gebrauch verfügbar gemacht. Der Motor kann dann beim Starten und bei Betriebsüberlasten bis zu seiner maximalen Kapazität betrieben werden. Dieses ist ideal zum Starten von Lasten mit hoher Trägheit oder bei Anwendungen wie Bandsägen, die hohe Betriebsüberlasten durchlaufen müssen.



Beachten Sie:

Der MCD3000 geht von einem Direct-On-Line-Strom aus, der 600% des Motornennstroms beträgt. Der wirkliche Motor-DOL-Strom kann durch die Anwendung der folgenden Formel zur Berechnung des Wertes der Einstellung der Motorwärmekapazität berechnet werden:

$$\text{Motorwärmekap. (Par. 6)} = \left(\frac{\text{Motorkurzschlussstrom (\%)}}{600\%} \right)^2 \times \text{Motor-DOL-Zeit}$$

- Stellen Sie die Motorwärmekapazität gemäß den Lastanforderungen ein. Obwohl die Motorwärmekapazität ohne Probleme auf die angegebene DOL-Höchstzeit des Motors eingestellt werden kann, benötigen einige Lastentypen beim Starten oder Durchlaufen von Betriebsüberlasten diese Kapazität nicht. In solchen Fällen bietet die Einstellung der Motorwärmekapazität auf die Anforderungen der jeweiligen Last eine frühere Warnung bei nicht normalem Betrieb. Um die Motorwärmekapazität auf die Erfordernisse der Last einzustellen, stellen Sie die MCD3000-Anzeige auf das Lesen der Motortemperatur ein, starten Sie die Last, stoppen Sie und starten Sie die Last erneut, während Sie die berechnete Motortemperatur kontrollieren. Die

Motorwärmekapazität kann soweit verringert werden, bis die Temperatur am Ende des erneuten Startens bei ungefähr 80% liegt.

Die Überlastung ist beim Starten und Stoppen ausgeschaltet.

7 Phasenunsymmetrieempfindlichkeit
Wert:

1 - 10 ★ 5 (normale Empfindlichkeit)

- 1 - 4 = erhöhte Empfindlichkeit
- 5 = normale Empfindlichkeit
- 6 - 10 = verringerte Empfindlichkeit

Funktion:

Stellt die Empfindlichkeit des Unsymmetrieschutzes ein.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Stellen Sie den Alarmauslösepunkt so ein, dass er die tolerierte Phasenunsymmetrie einschließt. Die Werkseinstellung ist normalerweise passend, muss jedoch vielleicht auf individuelle Anwendungsunterschiede verändert werden. Die Reaktionszeit des Phasenunsymmetrieschutzes kann auch verändert werden. Siehe Par. 12 *Phasenunsymmetrieschutzverzögerung*.


Beachten Sie:

Die Empfindlichkeit des Phasenunsymmetrie- Alarmauslösepunkts ist beim Starten und Stoppen um 50% verringert.

8 Alarmmeldung Min-Strom
Wert:

15% - 100% Motornennstrom ★ 20 %

Funktion:

Stellt den niedrigsten tolerierten Betriebsstrom ein.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Wo gewünscht wird, den Betrieb des Motors zu stoppen, wenn ein unnormal niedriger Strom festgestellt wird, stellen Sie den Min-Strom auf einen Wert über dem Motormagnetisierungsstrom und unter dem normalen Betriebsstrom ein.

Um die Schutzfunktion auszuschalten, stellen Sie den Wert der Alarmmeldung unter dem Magnetisierungsstrom des Motors ein. Typischerweise <25%.

Die Reaktionszeit der Alarmmeldung kann eingestellt werden. Siehe Par. 13 *Verzögerung Alarm Min-Strom*.

★ = Werkseinstellung

9 Alarmmeldung Motorüberlast
Wert:

80% - 550% Motornennstrom ★ 400%

Funktion:

Stellt den Alarmauslösepunkt für den Schutz bei kurzzeitiger Überlast ein.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Der Alarmauslösepunkt bei kurzzeitiger Überlast sollte so eingestellt werden, dass ein Fehler angezeigt wird, wenn der Motor zu blockieren beginnt.

Die Reaktionszeit des Schutzes bei kurzzeitiger Überlast kann verändert werden. Siehe Par. 14 *Verzögerung Alarm Motorüberlast*.

Der Schutz bei kurzzeitiger Überlast ist beim Starten und Stoppen ausgeschaltet.

10 Alarm bei zu langer Startzeit
Wert:

0 - 255 Sekunden ★ 20 Sekunden

Funktion:

Stellt die maximal zulässige Startzeit ein.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Stellen Sie den Wert auf eine Dauer ein, die etwas länger als die normale Startzeit des Motors ist. Der MCD3000 wird dann einen Fehler melden, wenn die Startzeit die normale Dauer übersteigt. Dadurch erhalten Sie eine frühzeitige Warnung, wenn die Anwendungsbedingungen sich geändert haben oder der Motor zu blockieren beginnt. Außerdem kann der Softstarter davor geschützt werden, dass er außerhalb seiner Nennkapazität betrieben wird.


Beachten Sie:

Vergewissern Sie sich, dass die Einstellung des Alarms bei zu langer Startzeit sich innerhalb der Nennkapazität des MCD3000 befindet.

11 Drehfeld
Wert:

0 - 2 ★ 0 (Aus)

0 = Aus (Rechts- und Linksdrehfeld erlaubt)

1 = nur Rechtsdrehfeld

2 = nur Linksdrehfeld

Funktion:

Stellt die erlaubte Phasenfolge der eingehenden Stromversorgung ein.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Der MCD3000 selbst ist drehfeldunabhängig. Mit dieser Funktion kann die Motorrotation auf nur eine Richtung beschränkt werden. Stellen Sie den Schutz gemäß den Erfordernissen der Anwendung ein.

12 Phasenunsymmetrieschutzverzögerung
Wert:

3 - 254 Sekunden ★ 3 Sekunden

Funktion:

Verzögert eine Fehlermeldung nach Feststellen einer Phasenunsymmetrie, die größer ist als durch die Phasenunsymmetrie-Empfindlichkeitseinstellung erlaubt. (Par. 7 und Par. 31)

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Stellen Sie den Wert so ein, dass unnötiges Auslösen eines Alarmes bei kurzzeitigen Phasenunsymmetrien vermieden wird.

13 Verzögerung Alarm Min-Strom
Wert:

0 - 60 Sekunden ★ 5 Sekunden

Funktion:

Verzögert eine Fehlermeldung nach Feststellen eines Motorstroms, der unter dem programmierten Wert liegt. (Par. 8 und Par. 32)

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Stellen Sie den Wert so ein, dass unnötiges Auslösen eines Alarmes bei kurzzeitigen Unterströmen vermieden wird.
Die Überwachung ist beim Starten und Stoppen ausgeschaltet.

14 Verzögerung Alarm Motorüberlast
Wert:

0 - 60 Sekunden ★ 0 Sekunden

Funktion:

Verzögert eine Fehlermeldung nach Feststellen eines Motorstroms, der über dem programmierten Wert liegt. (Par. 9 und Par. 33)

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Stellen Sie den Wert so ein, dass unnötiges Auslösen eines Alarmes bei kurzzeitiger Überlast vermieden wird.

15 Wiederanlaufverzögerung
Wert:

0 - 254 Einheiten ★ 1 Einheit (10 Sekunden)

1 Einheit = 10 Sekunden

Funktion:

Stellt die Mindestzeit zwischen einem Stopp und dem erneuten Start ein.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Stellen Sie den Wert gemäß Ihren Anforderungen ein. Eine Einstellung von Null erreicht das Minimumanlaufverzögerung von 1 Sekunde). Während der Wiederanlaufverzögerungszeit blinkt die LED-Anzeige rechts von der numerischen Anzeige des MCD3000 und zeigt somit an, dass der Motor nicht gestartet werden kann.

16 Kick-Start (Momentenanhebungen)
Wert:

0 - 1 ★ 0 (Aus)

0 = Aus

1 = Momentensteigerung

2 = Momentensteuerung

3 = Momentensteigerung & Momentensteuerung

Funktion:

Aktiviert die Kickstart-Funktion.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Die Kickstart-Funktion liefert ein höheres Drehmoment am Anfang eines Starts. Der Kickstart kann für Lasten benutzt werden, die ein höheres Drehmoment zum Anfahren benötigen, aber dann frei mit niedrigerem Drehmoment beschleunigen.


Beachten Sie:

Beim Kickstart wird das Drehmoment schnell angewendet. Vergewissern Sie sich, dass die

★ = Werkseinstellung

angetriebene Last und die Antriebskette DOL-Kickstarts bewältigen können.

Momentensteuerung versorgt eine mehr Linear Momentenanwendung bei dem Starten.

17 Sanftstopp-Profil

Wert:

0 - 1 ★ 0 (Standardmodus)

0 = Standardmodus

1 = Pumpensteuerung (Modus 1)

2 = Pumpensteuerung (Modus 2)

3 = Pumpensteuerung (Modus 3)

Funktion:

Wählt zwischen Softstopp-Profilen.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Der Standardmodus ist das werkseingestellte Softstopp-Profil und eignet sich für die meisten Anwendungen. Im Standardmodus wird das Abbremsen des Motors kontrolliert, und der Softstopp-Betrieb wird automatisch so gesteuert, dass ein optimales Ergebnis erzielt wird. Der Pumpenmodus kann jedoch bei einigen Pumpenanwendungen ein besseres Stopverhalten erzielen.

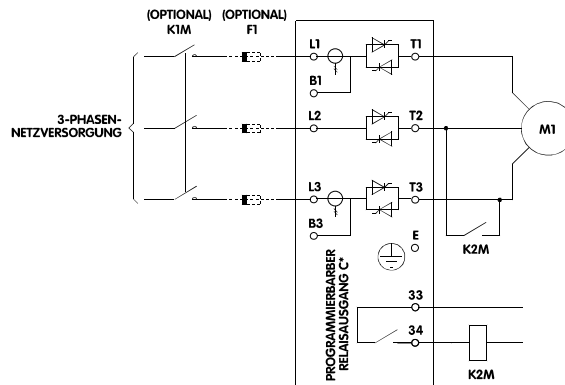
Nicht nur das Standardmodusprofil sondern auch drei spezialisierte Pumpenkontrollen sind erhältlich. Diese Modus versorgen alternative Steuerungsalgorithmen, die ausgezeichnete Performance für das Standardmodus liefern können, von den individuellen Motor- und Hydraulikcharakteristik der Applikation abhängig.

Gleichstrombremsfunktion

Die Gleichstrombremsfunktion verringert die Abbremszeit des Motors, indem an die Motoranschlüsse ein Gleichstrom angelegt wird, wenn ein Stopp-Befehl gegeben wird. Diese Funktion macht es erforderlich, dass zwischen den Ausgängen T2 und T3 ein Relais (mit AC1-Einstufung) verkabelt wird, wie auf dem Schaltplan unten dargestellt, und dass die folgenden Parameter des MCD3000 eingestellt werden:

- **Par 18. Gleichstrombremse – Bremszeit**
- **Par 19. Gleichstrombremse – Bremsdrehmoment**
- **Par 38. Relais C – Funktionszuordnung.**

★ = Werkseinstellung



* Par. 38 = 1 (Gleichstrombremserschützsteuerung)

LEGENDE

F1	HALBLEITERSICHERUNGEN (OPTIONAL)
K1M	NETZSCHÜTZ (OPTIONAL)
K2M	GLEICHSTROMBREMSSCHÜTZ



Die Thyristormodule des MCD3000 werden beschädigt, wenn das Gleichstrombremserschütz geschlossen ist und die Gleichstrombremsfunktion nicht aktiviert ist. Stellen Sie sicher, dass das Gleichstrombremserschütz durch den Relaisausgang C gesteuert wird und dass Par. 38 Relais C – Funktionszuordnung auf die Funktion Gleichstrombremserschützkontrolle eingestellt ist.



Die Thyristormodule des MCD3000 werden beschädigt, wenn das Gleichstrombremserschütz zwischen T1-T2 oder T1-T3 angeschlossen ist.

18 Gleichstrombremse - Bremszeit

Wert:

0 - 10 Sekunden ★ 0 Sekunden (Aus)

Funktion:

Stellt die Betriebszeit der Funktion Gleichstrombremse ein.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Stellen Sie den Wert wie erforderlich ein. Eine Einstellung auf 0 Sekunden schaltet die Funktion Gleichstrombremse aus.



Beachten Sie:

Der MCD3000-Relaisausgang C muss für die Gleichstrombremserschützkontrolle programmiert sein, so dass das Kurzschlussrelais richtig funktioniert. Siehe Par. 38 Relais C – Funktionszuordnung.



Beachten Sie:

Die Funktionen Gleichstrombremse und

Softstopp können nicht zusammen benutzt werden. Wenn Sie die Gleichstrombremsen-Bremszeit auf größer als 0 einstellen, werden Par. 5 *Stopp-Rampenzeit* und Par. 29 *Stopp-Rampenzeit* (Parametersatz 2) automatisch auf 0 eingestellt.



Beachten Sie:

Während des Betriebs der Funktion Gleichstrombremse zeigt der MCD3000 die Buchstaben ‚br‘ wie unten gezeigt an.

br

19 Gleichstrombremse - Bremsdrehmoment

Wert:

30% - 100% Bremsdrehmoment ★ 30%

Funktion:

Stellt die Gleichstrombremskraft als %-Wert des maximalen Drehmoments ein.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Stellen Sie den erforderlichen Wert ein.



Beachten Sie:

Für sehr träge Lasten steht mehr Bremsdrehmoment zur Verfügung, indem die „Sanftbrems-Technik“ angewendet wird, die im Teil „Projektierungsdaten“ dieser Anleitung beschrieben ist.

20 Ort/Fernbedienungsmodus

Wert:

0 - 3 ★ 0 ([LOCAL/REMOTE] Taste aktiviert)

- 0 = [Local/Remote] Taste am MCD3000 ständig aktiviert.
- 1 = [Local/Remote] Taste am MCD3000 nur dann aktiviert, wenn der Motor angehalten ist.
- 2 = Nur Bedienung vor Ort. (MCD3000-Tasten aktiviert, Fernbedienung ausgeschaltet)
- 3 = Nur Fernbedienung. (MCD3000-Tasten ausgeschaltet, Fernbedienungseingänge aktiviert)

Funktion:

Bestimmt, wann MCD3000-Tasten und Fernbedienungseingänge aktiviert sind. Ebenso auch, wann bzw. ob die [LOCAL/REMOTE]-Taste zum Umschalten zwischen Bedienung vor Ort und Fernbedienung benutzt werden kann.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Stellen Sie den Parameter je nach den Betriebsanforderungen ein.

★ = Werkseinstellung

21 Korrektur Stromanzeige

Wert:

85% - 115% ★ 100%

Funktion:

Verschiebt die Steuerungsstromkreise des MCD3000. Diese Stromkreise sind per Werk mit einer Genauigkeit von ±5% kalibriert. Die Stromverschiebung kann benutzt werden, um die Stromauslesung des MCD3000 an ein externes Stromsteuerungssystem anzupassen.



Beachten Sie:

Diese Einstellung beeinflusst alle strombasierten Funktionen, z.B. Stromauslesung, Motorüberlast und alle anderen strombasierten Schutzfunktionen und Stromausgänge.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Die Verschiebung sollte gemäß der folgenden Formel eingestellt werden:

$$\text{Korrektur Stromanzeige (Par. 21)} = \frac{\text{Auf der MCD3000-Anzeige angezeigter Strom}}{\text{Von externem Gerät gemessener Strom}}$$

z.B. 104% = $\frac{48 \text{ Ampere}}{46 \text{ Ampere}}$

22 Serielle Kommunikation - Baudrate

Wert:

1 - 5 ★ 4 (9600 baud)

- 1 = 1200 baud
- 2 = 2400 baud
- 3 = 4800 baud
- 4 = 9600 baud
- 5 = 19200 baud

Funktion:

Stellt die Baudrate für serielle Kommunikation ein.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Stellen Sie den Wert passend ein.

23 Teilnehmeradresse

Wert:

1 - 99 ★ 20

Funktion:

Teilt dem MCD3000 eine Adresse für serielle Kommunikation zu.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Stellen Sie eine eindeutige Adressenzahl ein.

24 Serielle Kommunikation – Zeit Busausfall

Wert:

0 - 100 Sekunden ☆ 0 Sekunden (Aus)

Funktion:

Stellt die maximal erlaubte inaktive Zeit des RS485 ein.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Stellen Sie, wenn gewünscht, diesen Parameter so ein, dass ein Fehler angezeigt wird, wenn die RS485-Kommunikation mit dem MCD3000 unterbrochen ist. Eine Einstellung auf 0 Sekunden erlaubt dem MCD3000, auch dann weiter zu arbeiten, wenn keine reguläre RS485-Aktivität vorliegt.



Beachten Sie:

Im Falle eines Busausfallalarms kann der MCD3000 nicht wieder zurückgestellt werden, bis die RS485-Kommunikation wieder aufgenommen wird. Wenn die RS485-Kommunikationen nicht sofort wieder hergestellt werden können und zeitweise manuelle Kontrolle notwendig ist, muss Par. 24 *Serielle Kommunikation –Zeit Busausfall* auf 0 Sekunden gestellt werden.

Parametersatz 2 (Par. 25-33)

Der MCD3000 verfügt über zwei Motorbetriebsparametersätze. Die Parameter 25 bis 33 stellen den zweiten Parametersatz dar und duplizieren den Parametersatz 1 (Par. 1-9). Einzelheiten hinsichtlich der Aktivierung des zweiten Parametersatzes entnehmen Sie dem Teil „Betrieb“ in dieser Anleitung.

25 Motornennstrom (Parametersatz 2)

Wert:

Motornennstrom [A] ☆ vom Modell abhängig

Siehe Par. 1 für Funktion und Einstellmöglichkeiten.

26 Strombegrenzung (Parametersatz 2)

Wert:

☆ = Werkseinstellung

100% - 550% Motornennstrom ☆ 350 %

Siehe Par. 2 für Funktion und Einstellmöglichkeiten.

27 Stromgrenze - Start (Parametersatz 2)

Wert:

10% - 550% Motornennstrom ☆ 350%

Siehe Par. 3 für Funktion und Einstellmöglichkeiten.

28 Start-Rampenzeit (Parametersatz 2)

Wert:

1 - 30 Sekunden ☆ 1 Sekunden

Siehe Par. 4 für Funktion und Einstellmöglichkeiten.

29 Stopp-Rampenzeit (Parametersatz 2)

Wert:

0 - 100 Sekunden ☆ 0 Sekunden (Aus)

Siehe Par. 5 für Funktion und Einstellmöglichkeiten.

30 Motorwärmekapazität (Parametersatz 2)

Wert:

5 - 120 Sekunden ☆ 10 Sekunden

Siehe Par. 6 für Funktion und Einstellmöglichkeiten.

31 Phasenunsymmetrieempfindlichkeit (Parametersatz 2)

Wert:

1 - 10 ☆ 5 (normale Empfindlichkeit)

- 1 - 4 = erhöhte Empfindlichkeit
- 5 = normale Empfindlichkeit
- 6 - 10 = verringerte Empfindlichkeit

Siehe Par. 7 für Funktion und Einstellmöglichkeiten.

32 Alarmmeldung Min-Strom (Parametersatz 2)

Wert:

15% - 100% Motornennstrom ☆ 20 %

Siehe Par. 8 für Funktion und Einstellmöglichkeiten.

33 Alarmmeldung Motorüberlast (Parametersatz 2)

Wert:

80% - 550% Motornennstrom ★ 350%

Siehe Par. 9 für Funktion und Einstellmöglichkeiten.

34 Min-Strom-Meldung Relais B

Wert:

1 - 100% Motornennstrom ★ 50% Motornennstrom

Funktion:

Stellt den Strom ein, bei dem ein Minimum-Stromgrenzwert angezeigt wird. (Grenzwerte sind nur bei laufendem Motor aktiv.)

Relaisausgang B kann so programmiert werden, dass er den Grenzwert signalisiert. Der Relaisausgang schaltet, wenn sich der Motorstrom unterhalb des eingestellten Punktes befindet.

Siehe Par. 37 für *Relais B – Funktionszuordnung*.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Stellen Sie den Wert passend ein.

35 Max-Strom-Meldung Relais B

Wert:

50 - 550% Motornennstrom ★ 105% Motornennstrom

Funktion:

Stellt den Strom ein, bei dem eine maximale Strommeldung angezeigt wird. (Grenzwerte können nur bei laufendem Motor auftreten.)

Relaisausgang B kann so programmiert werden, dass er den Grenzwert signalisiert. Der Relaisausgang schaltet, wenn der Motorstrom oberhalb des eingestellten Wertes ist.

Siehe Par. 37 für *Relais B – Funktionszuordnung*.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Stellen Sie den Wert passend ein.

36 Relais A - Funktionszuordnung

Wert:

0 - 1 ★ 0 (Netzschütz)

0 = Start

1 = Bypass

2 = Anzeige der max. Stromgrenze (siehe Par. 35)

3 = Anzeige der min. Stromgrenze (siehe Par. 34)

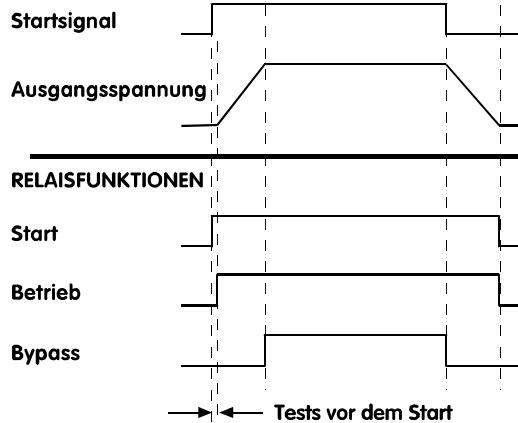
★ = Werkseinstellung

Funktion:

Stellt die Funktion des Relaisausgangs A ein.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Wie erforderlich einzustellen.



37 Relais B - Funktionszuordnung

Wert:

0 - 4 ★ 0 (Alarm)

0 = Alarm

1 = Betrieb

2 = Hochstromgrenzwert (siehe Par. 35 Max-Strom)

3 = Niedrigstromgrenzwert (siehe Par. 34 Min-Strom)

4 = Start

Funktion:

Stellt die Funktion des Relaisausgangs B ein.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Siehe Par. 36.

38 Relais C - Funktionszuordnung

Wert:

0 - 2 ★ 0 (Bypass)

0 = Bypass

1 = Gleichstrombremsschutzkontrolle

2 = Aus

Funktion:

Stellt die Funktion des Relaisausgangs C ein.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Stellen Sie den Parameter nur dann auf 1, wenn Sie die Gleichstrombremsfunktion benutzen, und tätigen Sie diese Einstellung erst, nachdem Sie Par. 18 *Gleichstrombremse – Bremszeit* eingestellt haben.



Beachten Sie:

Um die Möglichkeit der Beschädigung der Maschinen durch falsches Einstellen der Funktion des Relais C zu reduzieren, stellt der MCD3000 diesen Parameter in den folgenden Fällen automatisch auf 2 (Aus):

- wenn eine Softstopp-Zeit programmiert ist, während Par. 38 *Relais C – Funktionszuordnung* auf 1 (Gleichstrombremsschutzkontrolle) eingestellt ist;
- wenn Par. 18 *Gleichstrombremse – Bremszeit* auf 0 Sekunden verändert wird;
- wenn Par. 18 *Gleichstrombremse – Bremszeit* von 0 Sekunden verändert wird.

Durch die automatische Reset-Funktion können ausgewählte Fehlerarten automatisch zurückgestellt werden. Die Funktionsweise der automatischen Reset-Funktion wird von drei Einstellungen beeinflusst:

- **Fehlertypen**
- **Zahl der Resets**
- **Reset-Verzögerungen**



Wenn der Startbefehl vorhanden ist, nachdem ein Fehlerstatus zurückgestellt worden ist, wird der Motor neu gestartet.

Vergewissern Sie sich, dass keine Personen durch diese Bedingung gefährdet werden und alle notwendigen Sicherheitsmaßnahmen getroffen worden sind.

39 Automatischer Reset - Fehlertypen

Wert:

0 - 3 ★ 0 (Aus)

- 0 = Aus.
 1 = Automatischer Reset von Fehlern der Gruppe 1.
 2 = Automatischer Reset von Fehlern der Gruppen 1 und 2.
 3 = Automatischer Reset von Fehlern der Gruppen 1, 2 und 3.

Funktion:

Wählt aus, welche Fehlertypen automatisch zurückgestellt werden.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Drei Fehlergruppen können automatisch zurückgestellt werden:

Gruppe	Fehlertyp
1	Phasenunsymmetrie, Phasenausfall
2	Unterstrom, kurzzeitige Überlast
3	Überstrom, Motor-Thermistor

40 Automatischer Reset - Zahl der Resets

Wert:

1 - 5 Resets ★ 1 Reset

Funktion:

Stellt die Anzahl ein, wie oft Fehler zurückgestellt werden, bevor eine Fehlersituation ausgelöst und ein manuelles Zurückstellen notwendig wird.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Stellen Sie die Anzahl der Resets wie erforderlich ein. Der Resetzähler des MCD3000 zählt einen Reset hinzu, wenn ein Fehler bis zur programmierten Zahl der Resets auftritt. Dann wird ein manueller Reset erforderlich.

Der Resetzähler zieht nach jedem erfolgreichen Start/Stop-Zyklus einen Reset ab (bis hin zu einem Minimum von null).

41 Automatischer Reset - Resetverzögerung Gruppe 1 und 2

Wert:

5 - 999 Sekunden ★ 5 Sekunden

Funktion:

Stellt die Verzögerung vor einem automatischen Reset der Fehlergruppen 1 und 2 ein.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Wie erforderlich einzustellen.

42 Automatischer Reset - Resetverzögerung Gruppe 3

Wert:

5 - 60 Minuten ★ 5 Minuten

Funktion:

Stellt die Verzögerung vor einem automatischer Reset der Fehlergruppe 3 ein.

★ = Werkseinstellung

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Wie erforderlich einzustellen.

43 Werksdiagnose Anzeige A

Wert:

Keine Änderung

44 Werksdiagnose Anzeige B

Wert:

Keine Änderung

45 Alarm-Abschaltungen

Wert:

Nur lesen ★ keine Einstellung

Funktion:

Zeigt die Alarm-Abschaltungen an. Es werden die Ursachen der letzten 8 Fehlervorkommnisse gespeichert.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Benutzen Sie die [+/-]-Tasten, um durch die Liste der Alarm-Abschaltungen zu blättern.

Eine vollständige Erklärung der Alarm-Abschaltungen, der Alarmcodes und Fehlerbehebungsverfahren entnehmen Sie dem Teil „Fehlermeldungen“ in dieser Anleitung.

46 Passwort

Wert:

0 - 999 ★ 0

Funktion:

Die Eingabe der korrekten Passwortzahl bewirkt die folgenden Funktionen:

1. Wenn sich die Parameter-Einstellungen gegenwärtig im Nur-Lesen-Status befinden (siehe Par. 48 *Parametersperre*), aktiviert die Eingabe der korrekten Passwortzahl zeitweilig den Lesen/Schreiben-Status, so dass Parameter-Einstellungen verändert werden können. Beim Verlassen des Programmiermodus kehren die Parameter automatisch zum Nur-Lesen-Status zurück.
2. Sie ermöglicht den Zugriff auf die Parameter 47, 48 und 49. Mit diesen Parametern kann der Benutzer:

- die Passwortzahl ändern;
- den Parameterstatus zwischen „Lesen/Schreiben“ und „Nur lesen“ verändern, und somit wird eine Kontrolle über unautorisierte Veränderungen der Programmeinstellungen gewährleistet;
- die Standard-Werkseinstellungen laden.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Geben Sie die gültige Passwortzahl ein. Wenn Sie die Passwortzahl vergessen haben, wenden Sie sich an Ihre Danfoss-Vertretung.

47 Passwort ändern

Wert:

0 - 999 ★ 0

Funktion:

Stellt die Passwortzahl ein.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Stellen Sie die Passwortzahl wie erforderlich ein und notieren Sie sie.

48 Parametersperre

Wert:

0 - 1 ★ 0 (Lesen/Schreiben)

0 = Lesen/Schreiben

1 = Nur lesen

Funktion:

Ermöglicht den Schutz der Programmeinstellungen, indem die Funktion des Programmmodus auf „Nur lesen“ gestellt wird.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Wie erforderlich einzustellen.



Beachten Sie:

Wenn die Parametersperre von „Lesen/Schreiben“ auf „Nur lesen“ verändert worden ist, wird die neue Einstellung erst gültig, wenn der Programmiermodus verlassen worden ist.

49 Werkseinstellung laden

Wert:

0 - 100 ★ 0

50 = Standard-Parameterwerte laden

★ = Werkseinstellung

Funktion:

Stellt die Parameterwerte auf die Standard-Werkseinstellungen zurück.

50 Unterfrequenz Schutz Verzögerung

Wert:

0 – 60 seconds ★ 0 seconds

Funktion:

Verzögert eine Abschaltung, wenn im Betrieb die Netzfrequenz unter 48 Hz (50Hz Versorgung), oder unter 58 Hz (60 Hz Versorgung) absinkt.



ATTENTION

Wenn die Netzfrequenz unter 45Hz (bei 50 Hz Versorgung) oder 55 Hz (bei 60 Hz Versorgung) sinkt, wird sofort abgeschaltet, unabhängig von der Einstellung in Parameter 50.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Bei kurzzeitigen Netzfrequenzeinbrüchen während des Betriebes wird innerhalb der eingestellten Zeit nicht abgeschaltet.

51 Phasen Ungleichgewichtschutzmöglichkeiten

Wert:

0 - 1 ★ 0

0 = On
1 = Off

Funktion:

Aktiviert oder schaltet den Unterstromschutz ab.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Wie erforderlich einzustellen.

52 Unterstromschutzmöglichkeiten

Wert:

0 - 1 ★ 0

0 = On
1 = Off

Funktion:

Aktiviert oder schaltet den Unterstromschutz ab.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

Wie erforderlich einzustellen.

★ = Werkseinstellung

53 Netzfrequenzfenster offset

Wert:

0 - 1 ★ 0

0 = Kein Offset (50Hz Fenster: 48Hz – 52Hz,
60Hz Fenster 58Hz – 62Hz

1 = -1Hz Offset (50Hz Fenster: 47Hz- 51Hz, 60Hz
Fenster 57Hz – 61Hz

Funktion:

Senkt den Frequenzbereich des MCD3000 während des Betriebes.

Mit dem Offset werden Versorgungsnetze berücksichtigt die unter Lang-anhaltender niedriger Frequenz leiden.

Beschreibung der Einstellmöglichkeiten:

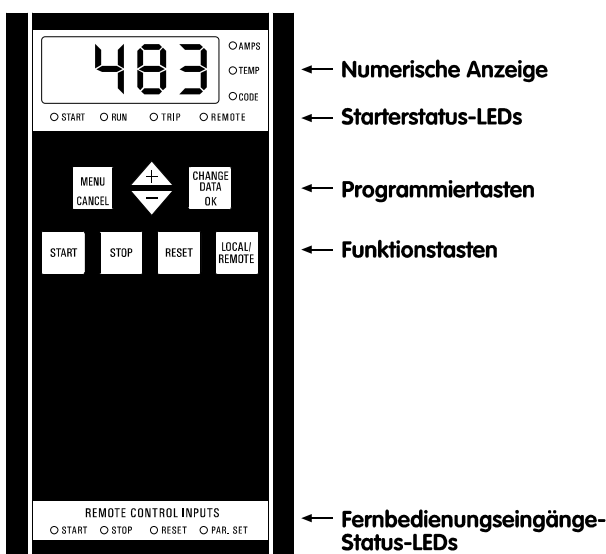
Wie erforderlich einzustellen.

■ Betrieb

Wenn der MCD3000 wie in dieser Anleitung beschrieben montiert, angeschlossen und programmiert worden ist, kann er in Betrieb genommen werden.

■ Bedienfeld für Steuerung vor Ort

Das integrierte Bedienfeld kann zum Steuern des MCD3000 benutzt werden, wenn sich dieser im Betriebsmodus Bedienung vor Ort befindet.



- Die numerische Anzeige
Während des Betriebs kann dieses Display entweder den Motorstrom (Ampere) oder die Motortemperatur (%) wie vom thermischen Motormodell des MCD3000 berechnet anzeigen. Die LEDs rechts vom Display zeigen an, welche Information gerade erscheint; dieses kann mit den [+/-]-Tasten umgeschaltet werden. Falls ein Fehler auftritt, zeigt die Anzeige den Fehlercode an. Siehe den Teil „Fehlermeldungen“ in dieser Anleitung.

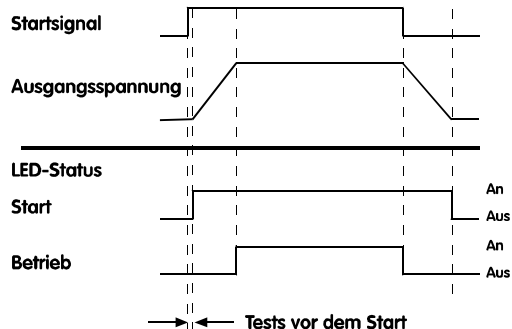


Beachten Sie:

Wenn der Motorstrom den größten auf der Anzeige anzeigbaren Strom übersteigt, erscheinen Striche auf dem Display.

- Starterstatus-LEDs
 - Start: Spannung wird dem Motor zugeführt.
 - Run: Die volle Spannung wird dem Motor zugeführt.
 - Trip: Es ist ein Fehler im Starter aufgetreten.
 - Remote: Der MCD3000 befindet sich im Fernbedienungsmodus. Die Tasten [START],

[STOP] und [REMOTE] auf dem integrierten Bedienfeld sind nicht funktionsfähig.



- Funktionstasten
Diese können zur Steuerung des MCD3000 benutzt werden, wenn sich das Gerät im Betriebsmodus Bedienung vor Ort befindet. Schalten Sie mit der Taste [LOCAL/REMOTE] zwischen den Betriebsarten vor Ort und Fernbedienung um.



Beachten Sie:

Par. 20 Ort/Fernbedienungsmodus kann so eingestellt werden, dass entweder die Bedienung vor Ort oder die Fernbedienung ausgeschaltet wird. Wenn die Taste [LOCAL/REMOTE] benutzt wird, um zu einer Betriebsart zu wechseln, die nicht möglich ist, zeigt die numerische Anzeige ‚OFF‘ (AUS) an. Desgleichen kann das Arbeiten der Taste [LOCAL/REMOTE] darauf beschränkt werden, dass sie nur dann funktionsfähig ist, wenn der Motor angehalten wird. In diesem Fall führt das Drücken der Taste dazu, dass auf dem numerischen Display ‚OFF‘ (AUS) erscheint.



Beachten Sie:

Wenn an den MCD3000 Steuerspannung angelegt wird, kann sich der MCD3000 entweder in der Betriebsart Bedienung vor Ort oder Fernbedienung befinden. Die Werkseinstellung ist Bedienung vor Ort.



Beachten Sie:

Das gleichzeitige Drücken der Tasten [STOP] und [RESET] führt dazu, dass der MCD3000 sofort Spannung vom Motor entfernt, was ein Auslaufen des Motors zur Folge hat. Alle Softstopp- oder Gleichstrombrems-Einstellungen werden ignoriert.

- Programmirtasten
Siehe den Teil „Programmierung“ in dieser Anleitung.

5. Fernbedienungseingänge-Status-LEDs
Zeigen den Status der Steuereingänge des MCD3000 an.


Beachten Sie:

Wenn an den MCD3000 Steuerspannung angelegt wird, leuchten alle LEDs und Segmente der numerischen Anzeige für ungefähr 1 Sekunde auf, um deren Funktion zu prüfen.

■ Fernbedienung

An die Steuereingänge des MCD3000 angeschlossene Stromkreise können zum Betreiben des Softstarters benutzt werden, wenn er sich in der Fernbedienungs-Betriebsart befindet. Einzelheiten über Möglichkeiten der Steueranschlüsse entnehmen Sie dem Teil „Installation“ in dieser Anleitung.

■ RS 485

Die RS485 serielle Schnittstelle kann zum Betrieb des MCD3000 benutzt werden, wenn sich der Starter in den Betriebsarten Bedienung vor Ort oder Fernbedienung befindet. Programmierung der MCD3000 ist auch durch die serielle Schnittstelle möglich. Einzelheiten über die Funktionen der seriellen Kommunikation entnehmen Sie dem Teil „Installation“ in dieser Anleitung.

■ Wiederanlaufverzögerung

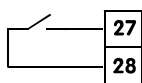
Durch Par. 15 *Wiederanlaufverzögerung* wird eine Mindestzeit zwischen dem Ende eines Stopps und dem Beginn des nächsten Starts eingestellt. Während dieser Zeit blinkt die LED rechts von der numerischen Anzeige und zeigt somit an, dass der Motor nicht gestartet werden kann.

■ Parametersatzwahl

Der MCD3000 verfügt über zwei Parametersätze.

- Parametersatz 1: Par. 1 – 9
- Parametersatz 2: Par. 25 – 33

Nach Einschalten des MCD3000 wird der Parametersatz-Steuereingang abgefragt. Bei offenem Stromkreis wird Parametersatz 1 benutzt. Bei geschlossenem Stromkreis wird Parametersatz 2 benutzt.


Parametersatz

Beachten Sie:

Wenn während eines Bremsvorganges (Softstopp oder per Gleichstrombremse) ein

Startbefehl gegeben wird, startet der MCD3000 neu, ohne den Parametersatzzeigang zu prüfen.

■ Thermisches Motormodell

Der Motorüberlastschutz des MCD3000 ist ein thermisches Motormodell. Die Motortemperatur wird ständig von dem Mikroprozessor berechnet, der ein mathematisches Modell verwendet, um die Temperatur und Abstrahlung des Motors in allen Phasen des Betriebes, z.B. Start, Betrieb, Bypass, Stoppen und Gestoppt, präzise wiederzugeben. Da das thermische Motormodell ständig aktiv ist, sind Schutzsysteme wie erweiterte Startzeit, begrenzte Starts pro Stunde usw. überflüssig. Der Status des thermischen Motormodells kann auf dem numerischen Display abgelesen werden, wenn sich der MCD3000 nicht im Programmiermodus befindet. Die Motortemperatur wird als Prozentzahl einer maximalen Temperatur angezeigt. Bei 105% liegt ein Überlastfehler vor.

■ Tests vor dem Start

Wenn der MCD3000 einen Startbefehl erhält, aktiviert er das Startrelais (falls programmiert) und unternimmt eine Reihe von Tests, bevor an die Motoranschlüsse Spannung angelegt wird und der Relaisausgang „Ausgang Ein“ (falls programmiert) betrieben wird.

■ Betrieb nach Stromausfall

Wenn Steuer- und Versorgungsspannung an den MCD3000 angelegt wird, wird er entweder in der Betriebsart Bedienung vor Ort oder Fernbedienung arbeiten, je nachdem, in welchem Modus er sich befand, als die Spannung entfernt wurde. Wenn er sich im Fernbedienungsmodus befindet, wird der Status der Fernbedienungseingänge geprüft, und falls ein Startbefehl vorliegt, wird der Motor gestartet. Wenn der Softstarter sich im Modus Bedienung vor Ort befindet, wird der Motor erst dann wieder gestartet, wenn die Taste [START] aktiviert wird.

■ Allgemeine technische Angaben
Stromversorgung (L1, L2, L3):

Netzspannung MCD3000-T5	3 x 200 VAC - 525 VAC
.....	3 x 200 VAC ~ 440 VAC (Inner Delta Anschluss)
Netzspannung MCD3000-T7	3 x 200 VAC – 690 VAC
.....	3 x 200 VAC ~440 VAC (Inner Delta Anschluss)
Netzfrequenz (vor dem Start)	50HZ (± 2Hz) / 60 Hz (± 2Hz)
Netzfrequenz (während des Starts)	>45Hz (50Hz supply) or >55Hz(60 Hz supply)
Netzfrequenz (Betrieb)	>48Hz (50Hz supply) or >58Hz(60 Hz supply)
Netz-Steuerspannung	230 VAC (+10%/-15%) oder 400 VAC (+10%/-15%)

Steuereingänge

Start (Eingänge 15 und 16)	aktive 24 VDC, ca. 8mA
Stopp (Eingänge 17 und 18)	aktive 24 VDC, ca. 8mA
Reset (Eingänge 25 und 26)	aktive 24 VDC, ca. 8mA
Parametersatz (Eingänge 27 und 28)	aktive 24 VDC, ca. 8mA

Relaisausgänge

Programmierbarer Ausgang A ¹⁾	Schließerkontakt, 5 A, 250 VAC/360 VA, 5 A, 30 VDC mit Widerstand
Programmierbarer Ausgang B ²⁾	Wechselkontakt, 5 A, 250 VAC/360 VA, 5 A, 30 VDC mit Widerstand
Programmierbarer Ausgang C ³⁾	Schließerkontakt, 5 A, 250 VAC/360 VA, 5 A, 30 VDC mit Widerstand

¹⁾ Programmierbare Funktionen: Start, Bypass

²⁾ Programmierbare Funktionen: Alarm, Betrieb, Max-Strom, Min-Strom, Start

³⁾ Programmierbare Funktionen: Bypass, Gleichstrombremsschutzkontrolle, Aus

Umgebung

Schutzart MCD3007 bis MCD3132	IP21
Schutzart MCD3185 bis MCD3800	IP20
Schutzart (UL)	NEMA 1
Umgebungstemperatur	-5°C / + 60°C
Nennkurzschlussstrom (mit Halbleitersicherungen)	100kA
Nennisolationsspannung (Stromstöße)	2kV Erdleiterspannung, 1kV Außenleiterspannung
Nennstoßwiderstandsspannung (Stoßspannungen)	2kV
Verschmutzungsgrad	Verschmutzungsgrad 3
Elektrostatische Entladung	4kV Kontaktentladung, 8kV Luftentladung
EMV	Klasse A
Hochfrequenz elektromagnetisches Feld	0,15MHz - 80MHz: 140dBµV 80MHz - 1GHz: 10 V/m

Dieses Produkt ist auf Geräteklasse A (Industriestandard) ausgelegt. Die Benutzung des Produktes im häuslichen Umfeld kann zu Rundfunkstörungen führen; in diesem Fall muss der Benutzer zusätzliche EMV-Maßnahmen ergreifen.

Standardzulassungen

C✓	CISPR-11
UL ¹	UL508
C-UL ¹	CSA 22.2 No. 14
CE	IEC 60947-4-2

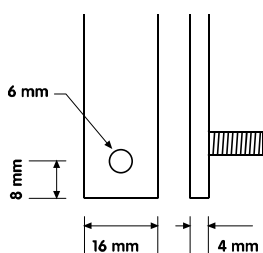
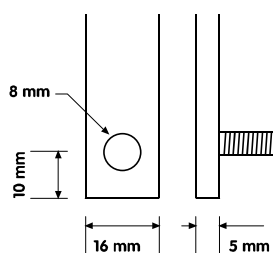
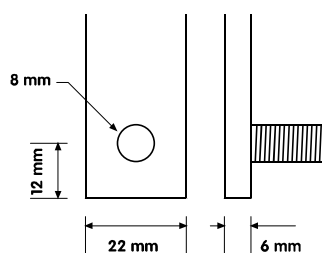
¹ Benötigt man den Einsatz von Halbleitersicherungen. Ausgenommen die Modelle MCD 3600 - MCD 3800.

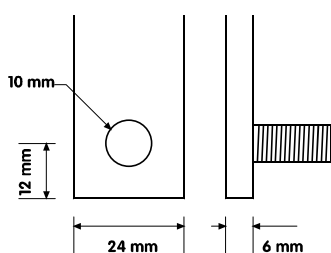
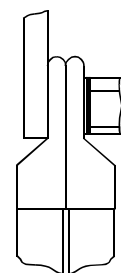
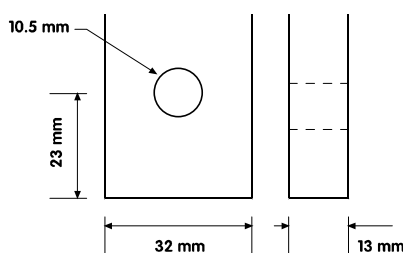
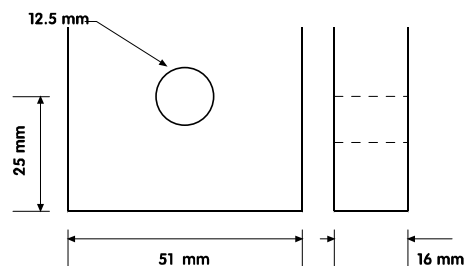
■ Stromwerte

Betrieb ohne Bypass, bei 40°C Umgebungstemperatur, < 1000 Meter						
Modell	3.0 x Nennstrom		4.0 x Nennstrom		4.5 x Nennstrom	
	AC53a 3.0-30 : 50-10		AC53a 4.0-20 : 50-10		AC53a 4.5-30 : 50-10	
MCD3007	20A		16A		14A	
MCD3015	34A		28A		25A	
MCD3018	39A		33A		29A	
MCD3022	47A		40A		35A	
MCD3030	68A		54A		48A	
MCD3037	86A		70A		61A	
MCD3045	93A		76A		65A	
MCD3055	121A		100A		86A	
MCD3075	138A		110A		97A	
MCD3090	196A		159A		138A	
MCD3110	231A		188A		163A	
MCD3132	247A		198A		174A	
MCD3185	364A (546A IDC ¹)		299A (448A IDC ¹)		255A (382A IDC ¹)	
MCD3220	430A (645A IDC ¹)		353A (529A IDC ¹)		302A (453A IDC ¹)	
MCD3300	546A (819a IDC ¹)		455A (682A IDC ¹)		383A (574A IDC ¹)	
MCD3315	630A (945A IDC ¹)		530A (795A IDC ¹)		442A (663A IDC ¹)	
MCD3400	775A (1162A IDC ¹)		666A (999A IDC ¹)		545A (817A IDC ¹)	
MCD3500	897A (1345A IDC ¹)		782A (1173A IDC ¹)		632A (948A IDC ¹)	
MCD3600	1153A (1729a IDC ¹)		958A (1437A IDC ¹)		826A (1239 IDC ¹)	
MCD3700	1403A (2104A IDC ¹)		1186A (1779A IDC ¹)		1013A (1519A IDC ¹)	
MCD3800	1564A (2346A IDC ¹)		1348A (2022A IDC ¹)		1139A (1708A IDC ¹)	

Betrieb mit Bypass, bei 40°C Umgebungstemperatur, < 1000 Meter						
Modell	3.0 x Nennstrom		4.0 x Nennstrom		4.5 x Nennstrom	
	AC53b 3.0-30 : 330		AC53b 4.0-20 : 340		AC53b 4.5-30 : 330	
MCD3007	21		18A		15A	
MCD3015	35		32A		27A	
MCD3018	41		39A		33A	
MCD3022	50		49A		40A	
MCD3030	69		57A		49A	
MCD3037	88		73A		63A	
MCD3045	96		81A		69A	
MCD3055	125		107A		91A	
MCD3075	141		115A		100A	
MCD3090	202		168A		144A	
MCD3110	238		199A		171A	
MCD3132	254		206A		179A	
MCD3185	364A (546A IDC ¹)		307A (460A IDC ¹)		201A (391A IDC ¹)	
MCD3220	430A (645A IDC ¹)		362A (543A IDC ¹)		307A (460A IDC ¹)	
MCD3300	546A (819A IDC ¹)		470A (705A IDC ¹)		392A (588A IDC ¹)	
MCD3315	630A (945A IDC ¹)		551A (826A IDC ¹)		455A (682A IDC ¹)	
MCD3400	775A (1662A IDC ¹)		702A (1053 IDC ¹)		566A (849A IDC ¹)	
MCD3500	897A (1345A IDC ¹)		833A (1249A IDC ¹)		661A (991A IDC ¹)	
MCD3600	1153A (1729A IDC ¹)		1049A (1573A IDC ¹)		887A (1330A IDC ¹)	
MCD3700	1403A (2104A IDC ¹)		1328A (1992A IDC ¹)		1106A (1659A IDC ¹)	
MCD3800	1570A (2355A IDC ¹)		1534A (2301A IDC ¹)		1257A (1885A IDC ¹)	

¹. Inner Delta Anschluss

■ Kabelanschluss

MCD3007 ~ MCD3055
(3.5 NM, 2.6 FT-LBS)

MCD3075
(8.5 NM, 6.3 FT-LBS)

MCD3090 ~ MCD3110
(8.5 NM, 6.3 FT-LBS)

Parallele Verkabelung

MCD3132
(17 NM, 12.5 FT-LBS)

MCD3185 ~ MCD3500

MCD3600 ~ MCD3800
■ Halbleiter-Sicherungen

Nachfolgende Halbleitersicherungen sind Bussmann Sicherungen und können direkt über die Firma Bussmann oder deren Händler bestellt werden. Für alternative Sicherungen setzen Sie sich bitte mit Ihrer Danfoss Vertretung in Verbindung.

Modell	Bussman-Sicherung			I ² t [As]
	400V	525V	690V	
MCD3007	170M1315	170M1314	170M1314	1150
MCD3015	170M1318	170M1317	170M1317	8000
MCD3018	170M1319	170M1317	170M1317	10500
MCD3022	170M1319	170M1318	170M1318	15000
MCD3030	170M1319	170M1319	170M2616	15000
MCD3037	170M1322	170M1320	170M1320	51200
MCD3045	170M1322	170M1321	170M1321	80000
MCD3055	170M1322	170M1322	170M1322	97000
MCD3075	170M2621	170M1322	170M1322	97000
MCD3090	170M3021	170M3021	170M3020	245000
MCD3110	170M3023	170M3023	170M3023	414000
MCD3132	170M3023	170M3023	170M3023	414000
MCD3185	170M6011	170M5012	170M4145	238000
MCD3220	170M6012	170M4016	170M6011	320000
MCD3300	170M6014	170M6014	170M4018	781000
MCD3315	170M5017	170M6015	170M6014	1200000
MCD3400	170M6019	170M6018	170M6017	2532000
MCD3500	170M6021	170M6020	170M6151	4500000
MCD3600	170M6021	170M6020	170M6151	4500000
MCD3700	170M6021	170M6021	2 x 170M5017	6480000
MCD3800	170M6021	170M6021	2 x 170M5017	13000000

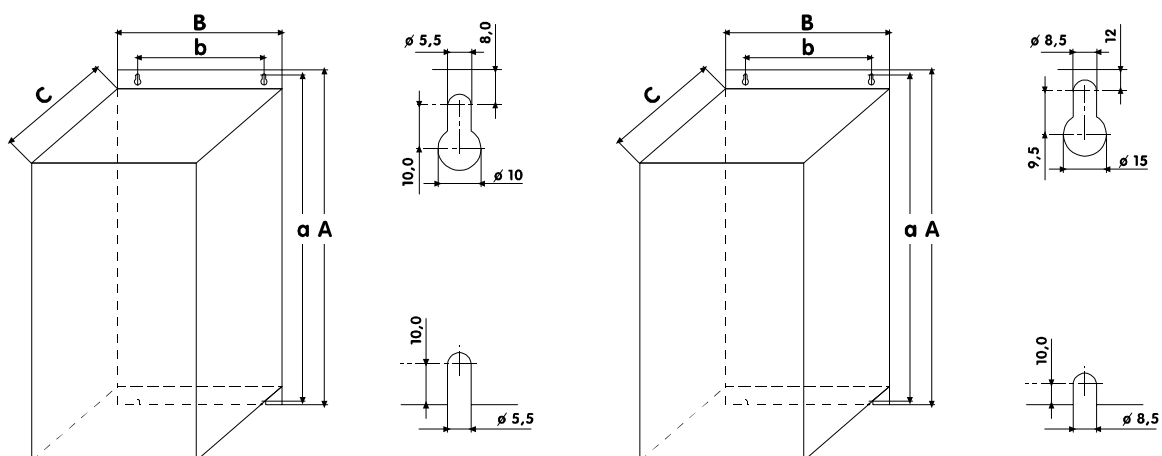
■ Abmessungen/Gewichte

IP21-Einfassung						
MCD Modell	A (mm)	B (mm)	C (mm)	a (mm)	b (mm)	Gewicht (kg)
MCD3007	530	132	270	510	90	11
MCD3015	530	132	270	510	90	11
MCD3018	530	132	270	510	90	11
MCD3022	530	132	270	510	90	11
MCD3030	530	132	270	510	90	11,5
MCD3037	530	132	270	510	90	11,5
MCD3045	530	132	270	510	90	11,5
MCD3055	530	132	270	510	90	11,5
MCD3075	530	264	270	510	222	19,5
MCD3090	530	264	270	510	222	19,5
MCD3110	530	264	270	510	222	19,5
MCD3132	530	396	270	510	354	27

IP20-Einfassung						
MCD Modell	A (mm)	B (mm)	C (mm)	a (mm)	b (mm)	Gewicht (kg)
MCD3185	850	430	280	827.5	370	49,5
MCD3220	850	430	280	827.5	370	49,5
MCD3300	850	430	280	827.5	370	49,5
MCD3315	850	430	280	827.5	370	49,5
MCD3400	850	430	280	827.5	370	49,5
MCD3500	850	430	280	827.5	370	49,5
MCD3600	1000	560	315	977.5	500	105
MCD3700	1000	560	315	977.5	500	105
MCD3800	1000	560	315	977.5	500	105

MCD3007 ~ MCD3132

MCD3185 ~ MCD3800

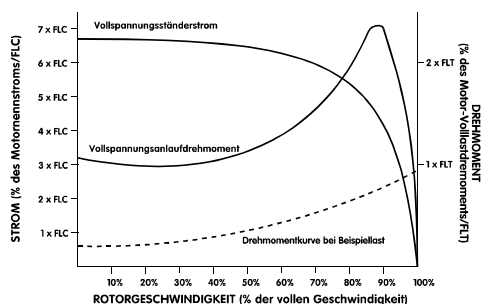


■ **Projektierungsdaten**

In diesem Teil findet Sie Angaben, die für Auswahl und Anwendung von Softstartern von Nutzen sind.

■ **Starten mit verringerter Spannung**

Wenn Drehstrommotoren unter voller Spannung gestartet werden, ziehen sie zunächst Kurzschlussstrom (LRC) und produzieren statisches Drehmoment (LRT). Wenn der Motor beschleunigt, nimmt der Strom ab, und das Drehmoment steigt bis zum Kippmoment des Motors, bevor volle Geschwindigkeitsstufen erreicht werden. Sowohl die Größe als auch die Form der Strom- und der Drehmomentkurve hängen vom Motor ab.



Motoren mit fast identischen Charakteristika bei voller Geschwindigkeit können sich in ihren Anlauffähigkeiten oft stark unterscheiden. Kurzschlussströme können von nur 500% bis zu über 900% des Motornennstroms erreichen, und das statische Drehmoment von nur 70% bis hin zu Spitzen um die 230% des Nenn Drehmoments.

Der Nennstrom und die Drehmomentcharakteristik des Motors setzen die Grenzen dafür, welche Startart gewählt wird. Für Installationen, bei denen entweder eine Minimierung des Anlaufstroms oder eine Maximierung des Anlaufdrehmoments entscheidend ist, ist es wichtig zu gewährleisten, dass ein Motor mit niedrigen Kurzschlussstrom- und hohen statischen-Drehmoment-Eigenschaften eingesetzt wird. Wenn ein Starter benutzt wird, wird das Anlaufdrehmoment des Motors gemäß der folgenden Formel reduziert:

$$T_{ST} = LRT \times \left(\frac{I_{ST}}{LRC} \right)^2$$

- T_{ST} = Anlaufdrehmoment
- I_{ST} = Anlaufstrom
- LRC = Kurzschlussstrom
- LRT = statisches Drehmoment

Der Anlaufstrom sowie das resultierende Anlaufdrehmoment müssen immer über dem erforderlichen Lastdrehmoment liegen. Unterhalb

dieses Punktes wird die volle Motornendrehzahl nicht erreicht.

Die gebräuchlichsten Startvarianten sind:

- Stern/Dreieck-Schaltung
- Stelltransformator
- Vorwiderstände
- Softstarter

Stern/Dreieck-Schaltungen stellen die preisgünstigste Art des Anlassens mit verringerter Spannung dar, jedoch ist ihre Leistung eingeschränkt. Die wichtigsten Einschränkungen sind:

1. Es gibt keine Kontrolle über das Ausmaß der Strom- bzw. Drehmomentreduzierung, da diese bei einem Drittel des Netzspannungsniveaus fest eingestellt sind.
2. Es gibt hohe Umschaltströme und -drehmomente, wenn der Motor von Stern auf Dreieck umschaltet. Dieses verursacht starke mechanische und elektrische Beanspruchung und führt oft zu Schäden. Die Umschaltströme treten auf, weil der Motor durchdreht und er dann von der Stromversorgung abgeschnitten ist; er fungiert als Generator mit Ausgangsspannung, die genau so groß wie die Versorgungsspannung sein kann. Diese Spannung ist auch dann immer noch vorhanden, wenn der Motor in der Dreieck-Schaltung wieder angeschlossen ist, und sie kann genau phasenverschoben sein. Die Folge ist ein Strom, der bei bis zu dem Zweifachen des Kurzschlussstromes und Vierfachen des statischen Drehmoments liegen kann.

Die Stelltransformatoren bieten ein höheres Maß an Kontrolle als die Stern/Dreieck-Methode, jedoch wird die Spannung immer noch stufenweise erhöht. Die Beschränkungen bei Stelltransformatoren sind unter anderem:

1. Umschalt Drehmomente, die durch das Umschalten zwischen verschiedenen Spannungen erzeugt werden.
2. Die begrenzte Zahl von Ausgangsspannungsabgriffen beschränkt die Möglichkeit, den idealen Anlaufstrom genau zu wählen.
3. Hohe Preise für Modelle, die sich für häufiges oder ausgedehntes Starten eignen.
4. Kein effektiver Start mit verringerter Spannung bei Lasten, die verschiedene Anlaufanforderungen benötigen. Zum Beispiel kann ein Materialfließband beladen oder unbeladen anlaufen. Der Stelltransformator kann nur für eine Anwendung optimal eingestellt werden.

Vorwiderstände bieten ein höheres Maß an Kontrolle als Stern/Dreieck-Schaltungen. Jedoch verfügen sie über eine Reihe von Eigenschaften, die ihre Wirksamkeit beschränken. Diese sind:

1. Die Schwierigkeit, die Starteigenschaften bei der Inbetriebnahme zu optimieren, ergibt sich daraus, dass der Widerstandswert berechnet werden muss, bevor der Motorschalter produziert wird, und später nicht mehr zu verändern ist.
2. Schlechte Anlaufeigenschaften bei häufigen Starts, da sich der Widerstandswert ändert. Da sich während eines Starts in den Widerständen Wärme entwickelt, ist zwischen den Starts eine lange Abkühlphase notwendig.
3. Schlechte Anlaufeigenschaften bei schweren oder ausgedehnten Starts, da die Wärmeentwicklung in den Widerständen den Widerstandswert verändert.
4. Kein effektiver Start mit verringerter Spannung bei Lasten, die verschiedene Anlaufanforderungen benötigen.

Softstarter sind die fortschrittlichsten der Motorstarter. Sie bieten hervorragende Kontrolle des Stroms und Drehmoments und liefern ein ausgesprochen hohes Maß an Motorschutz wie auch Schnittstellen-Ausstattungen.

Die wichtigsten Startvorteile mit Softstartern sind:

1. Einfache und flexible Kontrolle über Anlaufstrom und -drehmoment.
2. Stufenlose Kontrolle von Spannung und Strom ohne Umschaltungen.
3. Geeignet für häufiges Starten.
4. Geeignet für sich ändernde Startbedingungen.
5. Softstopp-Steuerung zur Ausdehnung von Motorauslaufphasen.
6. Bremssteuerung zur Reduzierung von Motorauslaufphasen.

■ Funktionsbeispiele

Der Ausdruck „Softstart“ wird für eine Reihe von Technologien verwendet. Diese Technologien haben alle etwas mit dem Anlaufen von Motoren zu tun, aber es gibt erhebliche Unterschiede hinsichtlich der verwendeten Methoden und der damit verbundenen Vorteile. Softstarter können gemäß der folgenden Einteilung kategorisiert werden:

- Drehmoment-Steuerungen
- Spannungssteuerungen mit offenem Regelkreis
- Spannungssteuerungen mit geschlossenem Regelkreis
- Stromsteuerungen mit geschlossenem Regelkreis

Drehmoment-Steuerungen bieten nur eine Reduzierung des Anlaufdrehmoments. Je nach Ausführung steuern sie nur eine oder zwei Phasen. Infolgedessen gibt es keine Steuerung des Anlaufstromes, wie sie von modernen Softstartern geliefert wird.

Einphasen-Drehmomentsteuerungen müssen mit einem Relais und Motorüberlastschalter verwendet werden. Sie eignen sich für leichte Anwendungen mit niedrigerer oder mittlerer Startfrequenz. Dreiphasen-Steuerungen sollten für wiederholte Starts und Starts von sehr trägen Lasten benutzt werden, da Einphasen-Steuerungen erhöhte Motorerwärmung während des Starts erzeugen. Dieses ist der Fall, da in den nicht von der Einphasen-Steuerung kontrollierten Motorwindungen nahezu Nennstrom fließt. Dieser Strom fließt für längere Zeit als bei einem DOL-Start, was zu erhöhter Motorerwärmung führt.

Zweiphasen-Drehmomentsteuerungen müssen mit einem Motorüberlastschalter benutzt werden, können den Motor aber ohne Relais starten und stoppen, jedoch ist im Motor selbst dann immer noch Spannung vorhanden, wenn er nicht läuft. Bei einer solchen Installation ist es wichtig, dass geeignete Sicherheitsmaßnahmen getroffen werden und dass ein solcher Betrieb durch die örtlichen Vorschriften erlaubt ist.

Spannungssteuerungen mit offenem Regelkreis kontrollieren alle drei Phasen und bieten sowohl die elektrischen als auch die mechanischen Vorteile, die normalerweise mit Softstartern verbunden werden. Diese Systeme regeln die an den Motor angelegte Spannung auf Voreinstellungsbasis und erhalten keine Rückmeldungen über den Anlaufstrom. Die Kontrolle des Startens wird dem Benutzer durch Einstellungen wie Startspannung, Rampenzeit und doppelte Rampenzeit ermöglicht. In der Regel ist auch Softstopp verfügbar und bietet die Möglichkeit, Motorstoppzeiten auszudehnen.

Spannungssteuerungen mit offenem Regelkreis müssen mit einem Motorüberlastschalter und, falls erforderlich, einem Relais benutzt werden. Dieses sind dann Geräteteile, die zusammen mit anderen Teilen verwendet werden müssen, um einen kompletten Motorstarter zu erhalten.

Spannungssteuerungen mit geschlossenem Regelkreis sind eine Abwandlung des Systems mit offenem Regelkreis. Sie erhalten Rückmeldungen über den Anlaufstrom des Motors und benutzen diese, um die Spannungsrampe zu stoppen, wenn eine vom Benutzer eingestellte Anlaufstromgrenze erreicht wird. Die Einstellungen und Veränderung derselben durch den Benutzer sind dieselben wie bei

Spannungssteuerungen mit offenem Regelkreis, wozu die Einstellung einer Stromgrenze kommt. Informationen über den Motorstrom werden auch oft benutzt, um eine Reihe von strombasierten Schutzfunktionen zu liefern. Diese Funktionen sind unter anderem Motorüberlast, Phasenunsymmetrie, Unterstrom usw. Diese Systeme stellen komplette Motorstarter dar, die sowohl Start- und Stoppregelung als auch Motorschutz bieten.

Stromsteuerung mit geschlossenem Regelkreis ist die fortgeschrittenste Art des Softstarts. Im Gegensatz zu spannungsbasierten Systemen verwendet die Technologie der Stromsteuerung mit geschlossenem Regelkreis den Strom als primären Bezugspunkt. Die Vorteile sind präzise Kontrolle des Anlaufstromes und die Einfachheit der Anpassung. Viele der bei Spannungssteuerungen mit geschlossenem Regelkreis vom Benutzer vorzunehmenden Einstellungen können bei strombasierten Systemen automatisch vorgenommen werden.

■ MCD3000-Regelungsprinzipien

MCD3000-Softstarter steuern alle drei an den Motor angelegten Phasen. Sie sind Stromsteuerungen mit geschlossenem Regelkreis, die Dauerstromalgorithmen benutzen, um ein Maximum an Softstartsteuerung zu liefern.

■ Stromdaten

Der Höchstwert eines Softstarters wird so berechnet, dass die Verbindungstemperatur der Thyristormodule (SCRs) 125°C nicht übersteigt. Fünf Betriebsparameter beeinflussen die SCR-Verbindungstemperatur:

Motorstrom, Anlaufstrom, Anlaufzeit, Zahl der Starts pro Stunde, Stoppzeit. Der volle Wert eines bestimmten Softstartermodells muss auf alle diese Parameter abgestimmt sein. Ein Stromwert alleine ist nicht ausreichend, um die Fähigkeit eines Softstarters zu beschreiben.

IEC947-4-2 legt die AC53-Benutzungskategorien für die Beschreibung der Daten eines Softstarters im Detail fest. Es gibt zwei AC53-Codes:

1. AC53a: für Softstarter, die ohne Bypass-Schütz benutzt werden.
Der folgende AC53a-Code beschreibt zum Beispiel einen Softstarter, der fähig ist, einen 256-A-Laufstrom und einen Anlaufstrom von 4,5 x Nennstrom für 30 Sekunden zehn Mal pro Stunde zu liefern, wenn der Motor für 70% jedes Betriebszyklus läuft. (Betriebszyklus = 60 Minuten / Starts pro Stunde)

256 A: AC-53a 4.5-30 : 70-10

Starter-Stromwert
Anlaufstrom (Vielfaches des Nennstroms)
Anlaufzeit (Sekunden)
Belastungslaufzyklus
Starts pro Stunde

- *Starter-Stromwert:* Maximaler Nennstrom des an den Softstarter anzuschließenden Motors unter den durch die verbleibenden Punkte des AC53a-Codes gegebenen Betriebsparametern.
- *Anlaufstrom:* Der maximale während eines Starts entnommene Anlaufstrom.
- *Anlaufzeit:* Die vom Motor zum Beschleunigen benötigte Zeit.
- *Belastungslaufzeit:* Die Prozentzahl eines jeden Betriebszyklus, den der Softstarter betreibt.
- *Starts pro Stunde:* Die Zahl der Betriebszyklen pro Stunde.

2. AC53b: für Softstarter, die mit Bypass-Schütz benutzt werden.

Der folgende AC53b-Code beschreibt zum Beispiel einen Softstarter, der, wenn er mit Bypass-Schütz betrieben wird, fähig ist, einen 145-A-Laufstrom und einen Anlaufstrom von 4,5 x Nennstrom für 30 Sekunden mit einem Minimum von 570 Sekunden zwischen dem Ende des einen und dem Beginn des nächsten Starts zu liefern.

145 A: AC-53b 4.5-30 : 570

Starter-Stromwert
Anlaufstrom (Vielfaches des Nennstroms)
Anlaufzeit (Sekunden)
Auszeit (Sekunden)

Alles in allem hat ein Softstarter also viele Stromwerte. Diese Stromwerte hängen von dem geforderten Anlaufstrom und der gewünschten Betriebsleistung ab.

Um die Stromdaten verschiedener Softstarter zu vergleichen, müssen die Betriebsparameter also identisch sein.

■ Modellauswahl



Beachten Sie:

Um das Modellauswahlverfahren voll zu verstehen, ist es wichtig, dass Sie über gute Kenntnisse der grundlegenden Prinzipien der Softstarterdaten verfügen. Lesen Sie bitte den

vorhergehenden Abschnitt in dieser Anleitung,
Technische Daten.

Die Modellauswahl kann auf zwei Arten erfolgen. Das geeignetste Verfahren hängt von den individuellen Bedingungen der Anwendung ab.

Das Standard-Modellauswahlverfahren

Diese Methode eignet sich für typische Industrieanwendungen, das heißt für den Betrieb innerhalb der Standarddaten des MCD3000 von 10 Starts pro Stunde, 50% Betriebszyklus, 40°C, <1000 Meter.

1. Benutzen Sie die unten stehende Tabelle, um den für die angetriebene Last typischen Anlaufstrom zu ermitteln.
2. Sehen Sie in die Stromwerttabellen im Abschnitt „Technische Daten“ in dieser Anleitung, und benutzen Sie den oben ermittelten typischen Anlaufstrom, um ein MCD3000-Modell mit einem Nennstrom-Wert auszuwählen, der über dem auf dem Typenschild des Motors angegebenen Wert liegt oder diesem zumindest entspricht.

Anwendung	Typischer Anlaufstrom
Allgemein und Wasser	
Rührwerk	4.0 x Motornennstrom
Zentrifugalpumpe	3.5 x Motornennstrom
Kompressor (Schraube, unbelastet)	3.0 x Motornennstrom
Kompressor (Kolben, unbelastet)	4.0 x Motornennstrom
Transportanlage	4.0 x Motornennstrom
Ventilator (gedämpft)	3.5 x Motornennstrom
Ventilator (ungedämpft)	4.5 x Motornennstrom
Mischer	4.5 x Motornennstrom
Verdrängerpumpe	4.0 x Motornennstrom
Unterwasserpumpe	3.0 x Motornennstrom
Metalle und Bergbau	
Förderband	4.5 x Motornennstrom
Staubfang	3.5 x Motornennstrom
Zerkleinerer	3.0 x Motornennstrom
Hammermühle	4.5 x Motornennstrom
Steinbrecher	4.0 x Motornennstrom
Rollenförderer	3.5 x Motornennstrom
Wälzmühle	4.5 x Motornennstrom
Kettenstern	4.0 x Motornennstrom
Drahtziehmaschine	5.0 x Motornennstrom
Nahrungsmittelverarbeitung	
Flaschenspülmaschine	3.0 x Motornennstrom
Zentrifuge	4.0 x Motornennstrom
Trockner	4.5 x Motornennstrom
Mühle	4.5 x Motornennstrom
Palletierer	4.5 x Motornennstrom

Anwendung	Typischer Anlaufstrom
Milchzentrifuge	4.5 x Motornennstrom
Schnitzelmaschine	3.0 x Motornennstrom
Zellstoff und Papier	
Trockner	4.5 x Motornennstrom
Einstampfmachine	4.5 x Motornennstrom
Schredder	4.5 x Motornennstrom
Petrochemie	
Kugelmühle	4.5 x Motornennstrom
Zentrifuge	4.0 x Motornennstrom
Extruder	5.0 x Motornennstrom
Förderschnecke	4.0 x Motornennstrom
Transport und Werkzeugmaschinen	
Kugelmühle	4.5 x Motornennstrom
Zerkleinerer	3.5 x Motornennstrom
Materialtransportband	4.0 x Motornennstrom
Palletierer	4.5 x Motornennstrom
Presse	3.5 x Motornennstrom
Wälzmühle	4.5 x Motornennstrom
Drehteller	4.0 x Motornennstrom
Bauholz und Holzprodukte	
Bandsäge	4.5 x Motornennstrom
Spanmaschine	4.5 x Motornennstrom
Kreissäge	3.5 x Motornennstrom
Rindentferner	3.5 x Motornennstrom
Blechkantenhobelmaschine	3.5 x Motornennstrom
Hydrokrafteinheit	3.5 x Motornennstrom
Hobelmaschine	3.5 x Motornennstrom
Schleifmaschine	4.0 x Motornennstrom



Beachten Sie:

Die oben genannten Anlaufstrom-Anforderungen sind typische Werte und für die meisten Anwendungen zutreffend. Jedoch können die Anlaufdrehmoment-Erfordernisse und die Leistung von Motoren und Maschinen variieren. Für größere Genauigkeit benutzen Sie das detailliertere Modellauswahlverfahren.



Beachten Sie:

Für Anwendungen, die außerhalb der MCD3000-Standardwerte von 10 Starts pro Stunde, 50% Betriebszyklus, 40°C, <1000 Meter liegen, wenden Sie sich an Ihre Danfoss-Niederlassung.

Das detailliertere Modellauswahlverfahren

Bei dieser Methode werden Motor- und Lastdaten verwendet, um den erforderlichen Anlaufstrom zu ermitteln, und es wird von einem Betrieb innerhalb der MCD3000-Standardwerte von 10 Starts pro Stunde,

50% Betriebszyklus, 40°C, <1000 Meter ausgegangen.

Das detailliertere Modellauswahlverfahren sollte verwendet werden, wo die für das Standardauswahlverfahren aufgelisteten typischen Werte als nicht sicher genug angesehen werden. Das detailliertere Modellauswahlverfahren wird auch für Anwendungen mit sehr trägen Lasten und Installationen mit großen Motoren empfohlen, bei denen die Motorstarts sich stark unterscheiden können.

1. Berechnen Sie das erforderliche Anlaufdrehmoment als Prozentsatz des Motor-Nenn Drehmoments (FLT).

Im Allgemeinen sind die Lieferanten der Maschinen in der Lage, Daten hinsichtlich der Anlaufdrehmomentanforderungen ihrer Maschinen zu liefern. Wo diese Daten nicht als Prozentzahl des Motor-FLT geliefert werden, müssen sie umgewandelt werden.

Das Nenn Drehmoment eines Motors kann folgendermaßen berechnet werden:

$$\text{Motor-FLT (NM)} = \frac{9550 \times \text{Motor-kW}}{\text{maximale Drehzahl des Motors}}$$

2. Berechnen Sie den Mindestanlaufstrom, der vom Motor benötigt wird, um das oben berechnete Drehmoment zu erzeugen.


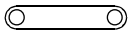

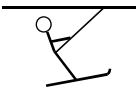
$$I_{ST} = LRC \times \sqrt{\frac{T_{ST}}{LRT}}$$

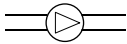
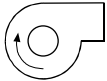


- I_{ST} = Mindest-Startstrom
- LRC = Motor-Kurzschlussstrom
- LRT = Motordrehmoment, blockierter Motor
- T_{ST} = Erforderliches Startdrehmoment

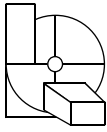
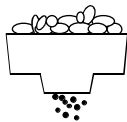
3. Sehen Sie in die Stromwerttabellen im Abschnitt „Technische Daten“ in dieser Anleitung. Wählen Sie eine Anlaufstromspalte in der Stromwerttabelle, die über dem oben berechneten erforderlichen Anlaufstrom liegt. Benutzen Sie diese Spalte, um ein MCD3000-Modell mit einem Nennstrom auszuwählen, der über dem auf dem Typenschild des Motors angegebenen Wert liegt oder diesem zumindest entspricht.

■ **Typische Anwendungen**

MCD3000-Softstarter kann für fast alle Motorstartanwendungen Vorteile bieten. In der folgenden Tabelle werden diese Vorteile herausgestellt.

Anwendung	Vorteile
Pumpen 	<ul style="list-style-type: none"> • Minimierter hydraulischer Schlag in den Röhren beim Starten und Stoppen. • Verringerter Anlaufstrom. • Minimierte mechanische Beanspruchung der Antriebswelle. • Unterstromschutz verhindert Schäden durch verstopfte Röhren oder Wasserniedrigstand. • Automatischer Reset gewährleistet den ununterbrochenen Betrieb von unbemannten Pumpstationen. • Phasenverschiebungsschutz verhindert Schäden durch Gegenlauf der Pumpe. • Schutz gegen kurzzeitige Überlast verhindert Schäden durch in die Pumpe eingesogenen Abfall.
Förderbänder 	<ul style="list-style-type: none"> • Kontrollierte Softstarts ohne mechanische Schocks (z.B. fallen beim Anlaufen keine Flaschen auf einem Förderband um), minimierte Bandbeanspruchung, reduzierte Ausgleichsbeanspruchung. • Kontrolliertes Stoppen ohne mechanische Schocks. Softstopp. • Optimales Softstarten auch bei variierenden Startlasten wie etwa beladen oder unbeladen anlaufenden Kohleförderbändern. • Verlängerte mechanische Lebensdauer. • Wartungsfreiheit.
Zentrifugen 	<ul style="list-style-type: none"> • Gleichmäßiges Anbringen des Drehmoments verhindert mechanische Beanspruchung. • Reduzierte Startzeiten gegenüber Stern/Dreieck-Schaltung. • Reduzierte Stoppzeiten (Gleichstrombremse und sanftes Abbremsen).
Skilifte 	<ul style="list-style-type: none"> • Ruckfreies Beschleunigen erhöht den Komfort für Skifahrer und verhindert das Schaukeln von T-Eisen usw. • Reduzierter Anlaufstrom ermöglicht das Starten großer Motoren bei niedriger Stromversorgung.

Anwendung	Vorteile
	<ul style="list-style-type: none"> Gleichmäßige und allmähliche Beschleunigung unabhängig davon, ob der Skilift leicht oder schwer belastet ist. Phasenverschiebungsschutz verhindert den Betrieb in umgekehrter Richtung.
Kompressoren 	<ul style="list-style-type: none"> Reduzierte mechanische Schocks verlängern die Lebensdauer des Kompressors, der Kupplungen und des Motors. Begrenzter Anlaufstrom ermöglicht, dass große Kompressoren gestartet werden, wenn die maximale Stromkapazität begrenzt ist. Phasenverschiebungsschutz verhindert den Betrieb in umgekehrter Richtung. Schutz gegen kurzzeitige Überlast verhindert mögliche Schäden durch Eindringen von flüssigem Ammoniak in die Kompressorschraube.
Ventilatoren 	<ul style="list-style-type: none"> Verlängerte Lebensdauer der Kupplung durch verringerten mechanischen Schock. Reduzierter Anlaufstrom ermöglicht es, dass große Ventilatoren gestartet werden, wenn die maximale Stromkapazität begrenzt ist. Phasenverschiebungsschutz verhindert den Betrieb in umgekehrter Richtung.
Mischer 	<ul style="list-style-type: none"> Sanftes Rotieren beim Start verringert die mechanische Beanspruchung. Der Anlaufstrom wird reduziert.
Bandsägen 	<ul style="list-style-type: none"> Sägebänder müssen nicht so oft ersetzt werden, da der MCD3000 durch das sanfte Abbremsen den Motor schnell stoppen kann. Verlängerte Lebensdauer der Sägebänder, da es keine Drehmomentschocks während des Starts gibt. Einfacheres Einstellen der Sägebänder. Das langsame Beschleunigen erlaubt es, dass die Sägebänder ohne Rütteln in der Spur gehalten werden..

Anwendung	Vorteile
	<ul style="list-style-type: none"> Maximale Überlastkapazität verfügbar für das Durchlaufen von Betriebsüberlasten. Das thermische Motormodell des MCD3000 kann auf die wirkliche Überlastkapazität des angeschlossenen Motors abgestimmt werden und wird nur dann einen Fehleralarm auslösen, wenn es unbedingt notwendig ist.
Span- maschinen 	<ul style="list-style-type: none"> Reduzierter Anlaufstrom. Die Fehleranzeige bei kurzzeitiger Überlast verhindert mechanische Schäden durch festsitzende Lasten. Reduzierte Auslaufzeiten durch Bremsfunktion.
Zerkleinerer 	<ul style="list-style-type: none"> Maximale Überlastkapazität verfügbar für das Durchlaufen von Betriebsüberlasten. Das thermische Motormodell des MCD3000 kann auf die wirkliche Überlastkapazität des angeschlossenen Motors abgestimmt werden und wird nur dann einen Fehleralarm auslösen, wenn es unbedingt notwendig ist. Maximale Startfähigkeit verfügbar für das Starten, nachdem der Zerkleinerer angehalten hat, als er nicht ganz leer war. Das thermische Motormodell des MCD3000 kann auf die wirkliche Überlastkapazität des angeschlossenen Motors abgestimmt werden und erlaubt es dem Motor, Anlaufdrehmoment für eine höchstmögliche Zeitdauer zu liefern.

■ Kompensation

Wenn ein Softstarter mit statischer Phasenverschiebung benutzt wird, muss sie an die Versorgungsseite des Starters angeschlossen werden.



Das Anschließen von Phasenverschiebungskondensatoren an der Ausgangsseite des Softstarters führt zur Beschädigung des Softstarters.

■ Netzschütz

MCD3000-Softstarter können mit oder ohne Netzschütz betrieben werden. Wenn der MCD3000 ohne Netzschütz montiert wird, vergewissern Sie sich, dass eine solche Montage den örtlichen Vorschriften entspricht.

Die Benutzung eines Netzschütz oder eines ähnlichen physikalischen Abschaltkontaktes liefert eine bessere Sperrzustandisolation als die Motorthyristoren. Dadurch wird die Betriebssicherheit erhöht. Durch die Benutzung eines Netzschütz wird zudem die Möglichkeit der Beschädigung der Thyristoren des Softstarters durch extreme Versorgungsspannungsstörungen ausgeschaltet, wenn sich die Thyristoren im Sperrzustand befinden. Spannungsstörungen als Folge von Versorgungsresonanzen können typischerweise bei hochohmiger Versorgung mit Phasenverschiebung erwartet werden. Der Gebrauch eines Netzschütz ist unter solchen Bedingungen eine zu empfehlende Maßnahme.

Wenn ein Netzschütz und entweder die Softstopp- oder Gleichstrombremsfunktion benutzt werden, kann das Netzschütz bis zum Ende des Stopps nicht geöffnet werden. Der MCD3000 sollte zur direkten Steuerung des Netzschütz benutzt werden. Stellen Sie die programmierbaren Relaisausgänge A oder B auf die Startfunktion ein.

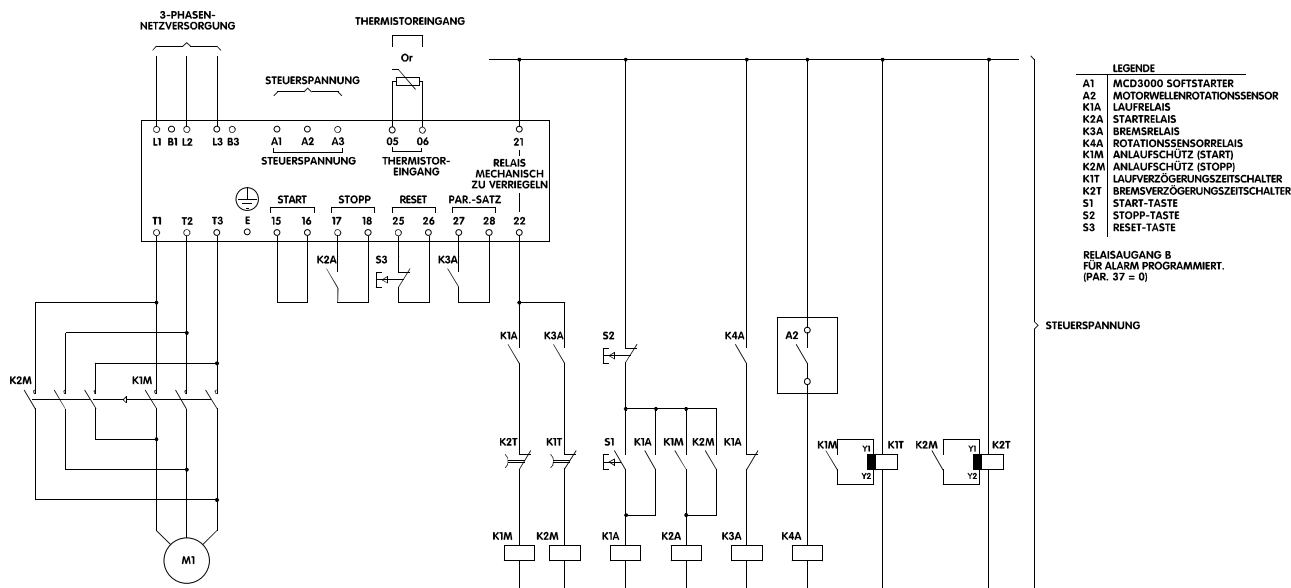
Als Alternative zu einem Netzschütz kommt ein vom Motor gesteuerter Leistungsschalter in Frage.

■ Softstopp

Zusätzlich zur Gleichstrombremsfunktion können Softstarter für „sanftes Bremsen“ konfiguriert werden. Sanftes Bremsen liefert mehr Bremsdrehmoment und niedrigere Motorerwärmung. Softstopp sollte für sehr träge Lasten in Erwägung gezogen werden wie Spanmaschinen, Zerkleinerer, Bandsägen usw. Um das Softstoppen zu implementieren, wird der MCD3000 zusammen mit Umschalterschützen und einem Rotationssensor eingesetzt. Wenn ein Stopp eingeleitet wird, wird die Phasenfolge der Stromversorgung zum Starter umgekehrt, und der Motor wird rückwärts „softgestartet“ und liefert so Bremsdrehmoment. Der Rotationssensor wird benutzt, um den Bremsvorgang zu beenden, wenn der Motor zu drehen aufgehört hat.

Der Parametersatz 2 (Par. 25-33) des MCD3000 kann benutzt werden, um das Bremsdrehmoment unabhängig von den Startparametern zu steuern. Dieses wird dadurch erreicht, indem man das Starten mit dem Parametersatz 1 (Par. 1-9) und das Stoppen mit dem Parametersatz 2 (Par. 25-33) steuert. Durch das Schließen des Parametersatz-Regelungseingangs, wenn ein Stopp initiiert wird, wird der Parametersatz 2 aktiv.

Softstopp-Schema



■ Fehlermeldungen

Die MCD3000-Softstarter verfügen über eine Reihe von Schutzfunktionen. Die von diesen Systemen identifizierten Fehler werden auf der Anzeige des integrierten Bedienfeldes mit einem Fehlercode angezeigt. Im folgenden Abschnitt der Bedienungsanleitung werden die Fehlercodes und das notwendige Vorgehen nach einem Fehleralarm erklärt. Die Verfahren für Fehler, die nicht durch einen Fehlercode identifiziert werden, werden im Unterkapitel „Allgemeine Fehlermeldungen“ erläutert.



Die Spannung des Softstarters ist zu allen Zeiten, zu denen das Gerät an das Netz angeschlossen ist, gefährlich. Arbeiten am Gerät sollten nur von entsprechend

qualifiziertem Personal vorgenommen werden. Schalten Sie vor allen Wartungs- und Reparaturarbeiten die Stromzufuhr zum Gerät ab und beachten Sie alle Sicherheitsvorschriften.

■ Alarm-Meldungen

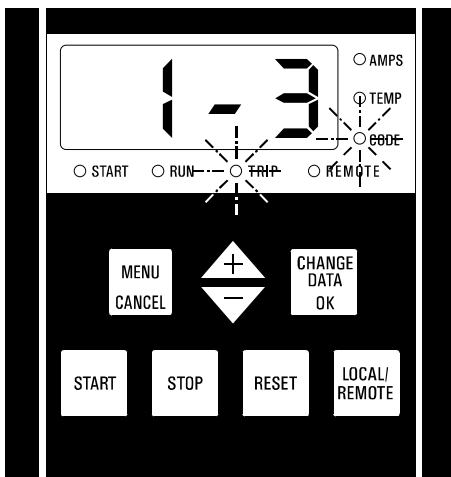
Wenn eine Schutzfunktion in Betrieb ist, geht der MCD3000 in einen Fehlerstatus, und die folgenden Angaben werden angezeigt:

- Die [TRIP]-LED leuchtet auf.
- Die [CODE]-LED leuchtet auf und zeigt somit an, dass auf dem Display Fehlercodedaten angezeigt werden.



Beachten Sie:

Sie können die vom thermischen Motormodell des MCD3000 berechnete Motortemperatur sehen, indem Sie die [+/-]-Tasten benutzen, um in der numerischen Anzeige zwischen Strom [AMPS], Temperatur [TEMP] und Fehlercode [CODE] zu blättern.



Die Fehlercodedaten bestehen aus zwei Teilen.

1 - 3
Fehlernummer Fehlercode

Die erste Zahl zeigt die Fehlernummer an. (Der MCD3000 verfügt über einen Fehlerspeicher, der die letzten acht Fehlervorkommnisse aufzeichnet, wobei die Fehlernummer 1 das letzte Vorkommnis bezeichnet. Eine nähere Beschreibung des Fehlerspeichers entnehmen Sie bitte dem nächsten Abschnitt in dieser Anleitung.)

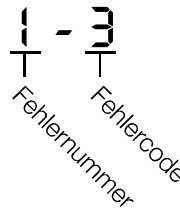
Die zweite Zahl zeigt die Ursache des Fehlers an.

Code	Ursache und Behebung
0	<p>SCR-Kurzschluss-Fehler. Der MCD3000 hat einen kurzgeschlossenen SCR festgestellt.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Testen Sie die SCRs des MCD3000 mit dem im Kapitel "Tests und Messungsvorgänge" weiter hinten in diesem Teil der Anleitung beschriebenen Stromkreistest. • Ein SCR-Kurzschluss-Fehler kann nur beseitigt werden, indem Steuerspannung entfernt wird.
1	<p>Zu lange Startzeit. Die Startdauer hat die in Par. 10 <i>Alarm bei zu langer Startzeit</i> programmierte Zeit überschritten.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Stellen Sie fest, warum der Motor länger als üblich für den Start benötigt hat, und beseitigen Sie die Ursache. • Stellen Sie den MCD3000 in die Grundstellung zurück (Reset). • Starten Sie den Motor neu.
2	<p>Überstrom-Fehler. Der Motor ist einer Überlastsituation ausgesetzt gewesen, die seine in Par. 6 <i>Motorwärmekapazität</i> programmierte Wärmekapazität überstiegen hat. Identifizieren und beseitigen Sie die Ursache der Überlast.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Warten Sie, bis der Motor genügend für einen Neustart abgekühlt ist. • Stellen Sie den MCD3000 in die Grundeinstellung zurück (Reset).

Code	Ursache und Behebung
	<ul style="list-style-type: none"> Starten Sie den Motor neu. <p>In einer Notsituation, in der es unbedingt notwendig ist, den Motor sofort neu zu starten, und in der der Überlastschutz des Motors zweitrangig ist, kann der Überlastschutz des MCD3000 zurückgestellt werden, indem man zeitweilig die Steuerspannung entfernt.</p>
3	<p>Motorthermistor-Fehler.</p> <p>Thermistoren im Motor haben eine Übertemperatur angezeigt. Identifizieren und beseitigen Sie die Ursache der Überhitzung des Motors.</p> <ul style="list-style-type: none"> Warten Sie, bis der Motor genügend für einen Neustart abgekühlt ist. Stellen Sie den MCD3000 in die Grundeinstellung zurück (Reset). Starten Sie den Motor neu. <p>Wenn keine Motorthermistoren angeschlossen sind:</p> <ul style="list-style-type: none"> Vergewissern Sie sich, dass über den Motorthermistoreingängen des MCD3000 ein geschlossener Regelkreis existiert.
4	<p>Phasenunsymmetrie-Fehler.</p> <p>Eine Unsymmetrie bei den Phasenströmen hat die in Par. 7 <i>Phasenunsymmetrie-Empfindlichkeit</i> programmierten Grenzwerte überschritten.</p> <ul style="list-style-type: none"> Prüfen Sie die Versorgungsspannung. Prüfen Sie den Motorregelkreis. Stellen Sie den MCD3000 in die Grundeinstellung zurück (Reset). Starten Sie den Motor neu. Prüfen Sie die Phasenströme.
5	<p>Versorgungsfrequenz-Fehler.</p> <p>Die Versorgungsfrequenz hat außerhalb der erlaubten Grenzen variiert. Sehen Sie in den Teil "Technische Daten".</p> <ul style="list-style-type: none"> Identifizieren Sie die Ursache der Frequenzschwankungen und beseitigen Sie sie. (Beachten Sie, dass der Verlust der 3-Phasen-Netzspannung eine 0Hz-Situation ist und die Ursache des Versorgungsfrequenz-Fehlers sein kann.) Stellen Sie den MCD3000 in die Grundeinstellung zurück (Reset). Starten Sie den Motor neu.

Code	Ursache und Behebung
6	<p>Phasenfolgenfehler.</p> <p>Der Phasenverschiebungsschutz ist eingestellt worden, und eine nicht erlaubte Phasenfolge ist festgestellt worden. Siehe Par. 11 <i>Drehfeld</i>.</p> <ul style="list-style-type: none"> Korrigieren Sie die Phasenfolge. Stellen Sie den MCD3000 in die Grundeinstellung zurück (Reset). Starten Sie den Motor neu.
7	<p>Fehler aufgrund kurzzeitiger Überlast.</p> <p>Eine den in Par. 9 <i>Alarmmeldung Motorüberlast</i> programmierten Grenzwert übersteigende kurzzeitige Überlast ist festgestellt worden.</p> <ul style="list-style-type: none"> Identifizieren und beseitigen Sie die Ursache der kurzzeitigen Überlast. Stellen Sie den MCD3000 in die Grundeinstellung zurück (Reset). Starten Sie den Motor neu.
8	<p>Stromkreisfehler.</p> <ul style="list-style-type: none"> Vergewissern Sie sich, dass an den Eingängen des MCD3000 (L1, L2 und L3) Spannung angelegt ist. Vergewissern Sie sich, dass der Motor richtig an die Ausgänge des MCD3000 (T1, T2 und T3) angeschlossen ist. Prüfen Sie die Thyristormodule (SCRs) des MCD3000, indem Sie den SCR-Test benutzen, der weiter unten in dieser Anleitung unter dem Abschnitt „Tests und Messungsvorgänge“ beschrieben ist.
9	<p>Unterstrom-Fehler.</p> <p>Der Motorlaufstrom ist unter den in Par. 8 <i>Alarmmeldung Min-Strom</i> programmierten Grenzwert gefallen.</p> <ul style="list-style-type: none"> Identifizieren und beseitigen Sie die Ursache des Unterstroms. Stellen Sie den MCD3000 in die Grundeinstellung zurück (Reset). Starten Sie den Motor neu.
C	<p>RS485-Kommunikationsfehler.</p> <p>Die RS485-Verbindung mit dem MCD3000 ist seit einer Zeitdauer inaktiv gewesen, die die in Par. 24 <i>Serielle Kommunikation – Zeit Busausfall</i> programmierte Zeit übersteigt.</p> <ul style="list-style-type: none"> Identifizieren und beseitigen Sie die Ursache des RS485-Fehlers. Stellen Sie den MCD3000 in die Grundeinstellung zurück (Reset).

Code	Ursache und Behebung
E	<p>EEPROM-Lese-/Schreib-Fehler. Der MCD3000 hat zum internen EEPROM nicht lesen oder schreiben können.</p> <ul style="list-style-type: none"> Wenden Sie sich an die nächstgelegene Danfoss-Vertretung.
L	<p>FLC Bereichfehler Die MCD3000 hat festgestellt, dass der Motor in der 3 Kabelkonfiguration angeschlossen ist und dass Par. 1 <i>Motor FLC</i> oder Par. 25 <i>Motor FLC</i> in Übersteigerung der MCD3000 s maximum Funktion für dieses Anschlussformat gestellt worden ist.</p> <ul style="list-style-type: none"> Reduzieren Sie den Motor FLC Anschluss und dann Stellen Sie den MCD3000 in die Grundeinstellung zurück (Reset). Der MCD3000 kann nicht zurückgestellt (Reset) werden, bis die FLC Einstellung korrigiert worden ist.
F	<p>Starter-Übertemperatur. Eine exzessive Kühlkörper-Temperatur ist festgestellt worden.</p> <ul style="list-style-type: none"> Vergewissern Sie sich, dass alle Kühlventilatoren arbeiten. Vergewissern Sie sich, dass die Kühlluft frei in den Starter und aus ihm heraus fließen kann. Vergewissern Sie sich, dass die Temperatur der in den MCD3000 eintretenden Kühlluft den angegebenen Wert nicht übersteigt. Stellen Sie den MCD3000 in die Grundeinstellung zurück (Reset) und starten Sie den Motor neu, nachdem der Kühlkörper sich genügend abgekühlt hat.
P	<p>Motorenanschlussfehler.</p> <ul style="list-style-type: none"> Vergewissern Sie sich, dass der Motor korrekt mit den MCD3000 angeschlossen ist.



1 = letzter Fehler
2 = vorheriger Fehler
↓
8 = ältester Fehler



Beachten Sie:

Damit der MCD3000 die Ursache eines Fehlervorkommnisses speichern kann, muss Steuerspannung vorhanden sein. Deshalb kann es sein, dass Fehler, die durch Steuerspannungsverlust verursacht werden oder Steuerspannungsverlust einschließen, nicht aufgezeichnet werden.

Um sich den Fehlerspeicher anzeigen zu lassen:

- Gehen Sie in den Programmiermodus und dann zu Par. 45 *Alarm-Abschaltungen*.
- Drücken Sie die Taste [CHANGE DATA/OK], um sich den letzten Fehler anzeigen zu lassen.
- Mit den [+/-]-Tasten können Sie durch den Fehlerspeicher blättern.

Sie können in der Fehlerliste eine Markierung plazieren, um Fehler-Meldungen einfacher identifizieren zu können, die nach der Plazierung der Markierung aufgetreten sind.

Um eine Markierung zu plazieren:

- Gehen Sie in den Programmiermodus und dann zu Par. 45 *Alarm-Abschaltungen*.
- Drücken Sie die Taste [CHANGE DATA/OK], um sich die Fehlerliste anzeigen zu lassen.
- Während Sie gleichzeitig die Tasten [+] und [-] gedrückt halten, drücken Sie die Taste [CHANGE DATA/OK].

Die Markierung wird als der letzte Fehler hinzugefügt und als Buchstabe ‚A‘ wie unten gezeigt dargestellt.

1-A



Beachten Sie:

Markierungen können nicht aufeinanderfolgend plaziert werden. Zwischen zwei Markierungen muss zumindest ein Fehlervorkommnis sein.

■ Fehlerspeicher

Wenn der MCD3000 in einen Fehlerzustand eintritt, wird die Ursache des Fehlers in einem Fehlerspeicher festgehalten. Der Fehlerspeicher speichert die Ursachen der letzten acht Fehlervorkommnisse. Jedes Fehlervorkommnis ist nummeriert. Das letzte Vorkommnis trägt die Nummer 1, das älteste die Nummer 8.

■ Allgemeine Fehlermeldungen

Symptom	Ursache und Behebung
Starter arbeitet nicht.	<ul style="list-style-type: none"> Falsche oder gar keine Steuerspannung. Vergewissern Sie sich, dass die richtige Spannung angelegt ist. (Anschlüsse A1, A2 und A3) Der MCD3000 ist in Programmiermodus. Verlassen Sie den Programmiermodus. Die Tasten für die Bedienung vor Ort sind nicht aktiv. Wenn Sie versuchen, die Start-Taste auf dem integrierten Bedienfeld zu benutzen, vergewissern Sie sich, dass sich der MCD3000 im Betriebsmodus Bedienung vor Ort befindet. (Siehe Par. 20 <i>Bedienung Ort/Fernbedienung</i>) Die Fernbedienungseingänge sind nicht aktiv. Wenn Sie versuchen, die Fernbedienungseingänge des MCD3000 zu benutzen, vergewissern Sie sich, dass sich der MCD3000 im Betriebsmodus Fernbedienung befindet. (Siehe Par. 20 <i>Bedienung Ort/Fernbedienung</i>) Das Fernbedienungs-Startsignal ist ungültig. Wenn Sie versuchen, den Fernbedienungs-Starteingang des MCD3000 zu benutzen, vergewissern Sie sich, dass alle Fernbedienungskontakte richtig angeschlossen sind und richtig arbeiten. Tun Sie dies, indem Sie sich die Fernbedienungs-Steuereingangs-LEDs ansehen. Die LEDs leuchten auf, wenn ein geschlossener Stromkreis vorliegt. Zusätzlich zum Startsignal muss über den Stopp- und Reset-Eingängen ein geschlossener Stromkreis vorhanden sein, damit der Starter funktioniert. Die Wiederanlaufverzögerung ist aktiv. Ein Start kann nicht innerhalb der programmierten Wiederanlaufverzögerungszeit initiiert werden. (Siehe Par. 15 <i>Wiederanlaufverzögerung</i>) Auto-Reset ist aktiv. Falls es eine Fehlermeldung gegeben hat und die

Symptom	Ursache und Behebung
	<p>Auto-Reset-Funktion eingeschaltet gewesen ist, befindet sich der MCD3000 in Auto-Reset-Modus. Dieses schließt eine Resetverzögerungszeit ein, während der ein Start nicht initiiert werden kann, ohne dass der Starter zuerst zurückgestellt wird (Reset). (Siehe Par. 39, 40, 41 und 42 <i>Automatischer Reset</i>)</p>
Starter geht nicht in Programmiermodus.	<ul style="list-style-type: none"> Starter läuft. Stoppen Sie den Starter und versuchen Sie es noch einmal. Falsche oder gar keine Steuerspannung. Vergewissern Sie sich, dass die richtige Spannung angelegt ist. (Anschlüsse A1, A2 und A3)
Programmmeinstellungen können nicht vorgenommen werden.	<ul style="list-style-type: none"> Nur-lesen-Modus ist aktiv. Stellen Sie Par. 48 <i>Parametersperre</i> auf Lesen/Schreiben. Falsches Programmierverfahren. Vom Benutzer programmierte Einstellungen müssen mit der [CHANGE DATA/OK]-Taste gespeichert werden, bevor man zu einem anderen Parameter weitergeht.
DOL- oder unkontrollierter Start.	<ul style="list-style-type: none"> Phasenverschiebungskondensatoren sind an den Starter-Ausgang angeschlossen. Entfernen Sie eventuell angeschlossene Phasenverschiebungskondensatoren vom Starter-Ausgang. Prüfen Sie, ob die Softstarter-Thyristormodule beschädigt worden sind, indem Sie den SCR-Test durchführen, der weiter unten in dieser Anleitung unter dem Abschnitt „Tests und Messungsvorgänge“ beschrieben ist. Beschädigte Softstarter-Strommodule. Prüfen Sie die Softstarter-Thyristormodule, indem Sie den SCR-Test durchführen, der weiter unten in dieser Anleitung unter dem Abschnitt „Tests und Messungsvorgänge“ beschrieben ist. Beschädigter Softstarter-Zündstromkreis. Prüfen Sie den Softstarter-Zündstromkreis, indem

Symptom	Ursache und Behebung
	Sie den Zündstromkreis-Test durchführen, der weiter unten in dieser Anleitung unter dem Abschnitt „Tests und Messungsvorgänge“ beschrieben ist.
Motor beschleunigt nicht auf volle Geschwindigkeit.	<ul style="list-style-type: none"> Ungenügender Anlaufstrom. Prüfen Sie die Last. Erhöhen Sie den an den Motor gelieferten Anlaufstrom, indem Sie Par. 2 <i>Strombegrenzung</i> einstellen.
Unregelmäßiger Motorbetrieb und erratische Fehler.	<ul style="list-style-type: none"> Ein sehr kleiner Motor wird von einem großer Softstarter gesteuert. Der von sehr kleinen Motoren, die manchmal benutzt werden, um Softstarter-Installationen zu prüfen, gezogene Strom kann zu niedrig sein, um die SCRs des Softstarters anzusprechen. Erhöhen Sie die Größe des Motors.
MCD3000-Anzeige zeigt ein ‚h‘.	Die [START]-Taste auf dem integrierten Bedienfeld des MCD3000 klemmt. Lösen Sie die Taste, um die normale Funktion wiederherzustellen.
Die Softstopp-Funktion hört vor der eingestellten Rampenzeit auf.	Durch die Softstopp-Funktion des MCD3000 ist die Ausgangsspannung zum Motor erheblich verringert worden, ohne dass ein Rückgang der Motorgeschwindigkeit festgestellt wurde. Dieses weist auf eine sehr niedrige oder gar keine vorhandene Last hin, wodurch eine weitere Steuerung der Spannung ineffektiv wird, und daher ist die Softstopp-Funktion beendet worden.

■ Tests und Messungsvorgänge

Die folgenden Tests und Messungsvorgänge können zur Prüfung des Funktionierens des Softstarters benutzt werden.

STARTTEST:

Durch dieses Verfahren wird das korrekte Funktionieren des MCD3000 während eines Starts getestet.

- Berechnen Sie den erwarteten Anlaufstrom, indem Sie Par. 1 *Motornennstrom* mit Par. 2 *Strombegrenzung* multiplizieren, oder wenn Sie den Parametersatz 2 testen, Par. 25 *Motornennstrom* mit Par. 26 *Strombegrenzung*.

- Initiieren Sie einen Start und messen Sie den wirklichen Anlaufstrom.
- Wenn der gemessene Anlaufstrom dem berechneten Anlaufstrom entspricht, funktioniert der Starter ordnungsgemäß.

LAUFTEST:

Durch dieses Verfahren wird das korrekte Funktionieren des MCD3000 während des Laufens getestet.

- Messen Sie die Spannung über jeder Phase (L1-T1, L2-T2, L3-T3) des Softstarters. Ein Spannungsabfall von etwa 2 VAC oder weniger zeigt an, dass der Starter ordnungsgemäß funktioniert.

STROMKREISTEST:

Durch dieses Verfahren wird der Stromkreislauf des MCD3000 inklusive SCR, Zündrahmen und Leiterplatte getestet.

- Entfernen Sie die eingehende Stromversorgung (L1, L2, L3 und Steuerspannung) vom Starter.
- Entfernen Sie die Motorkabel (T1, T2, T3) vom Starter.
- Vergewissern Sie sich, dass die Zündrahmen während der Tests eingesteckt bleiben.
- Messen Sie mit einem 500-VDC-Isolationsprüfgerät (Niedrigspannungs-Ohmmeter oder Multi-Meter sind nicht geeignet) den Widerstand zwischen dem Eingang und dem Ausgang auf jeder Phase (L1-T1, L2-T2, L3-T3). Der Widerstand sollte sich um 33kΩ bewegen.
- Wenn der über den SCR gemessene Widerstand unter 10kΩ gemessen wird, sollte der SCR ersetzt werden.
- Wenn der über den SCR gemessene Widerstand höher als 33kΩ ist, dürfte ein Steuerleiterplatten- oder Zündrahmenfehler vorliegen.

STEUEREINGANGSTEST:

Durch dieses Verfahren wird die Integrität der an die Fernbedienungssteuereingänge angeschlossenen Stromkreise getestet, Start, Stopp, Reset und Par.-Satz.

- Messen Sie mit einem Voltmeter über jeden Eingang. Wenn 24 VDC gemessen werden, wenn der Stromkreis geschlossen ist, ist der Schalter/Regler falsch angeschlossen oder fehlerhaft.



www.danfoss.com/drives

Die in Katalogen, Prospekten und anderen schriftlichen Unterlagen, wie z.B. Zeichnungen und Vorschlägen enthaltenen Angaben und technischen Daten sind vom Käufer vor Übernahme und Anwendung zu prüfen. Der Käufer kann aus diesen Unterlagen und zusätzlichen Diensten keinerlei Ansprüche gegenüber Danfoss oder Danfoss-Mitarbeitern ableiten, es sei denn, daß diese vorsätzlich oder grob fahrlässig gehandelt haben. Danfoss behält sich das Recht vor, ohne vorherige Bekanntmachung im Rahmen des Angemessenen und Zumutbaren Änderungen an ihren Produkten – auch an bereits in Auftrag genommenen – vorzunehmen. Alle in dieser Publikation enthaltenen Warenzeichen sind Eigentum der jeweiligen Firmen. Danfoss und das Danfoss-Logo sind Warenzeichen der Danfoss A/S. Alle Rechte vorbehalten.

