

目录

1. 安全性	3
安全说明	3
一般警告	4
开始维修工作之前	4
特殊条件	4
避免意外启动	6
变频器安全停止	7
IT 主电源	8
2. 简介	9
类型代码字符串	10
3. 机械安装	13
开始之前	13
如何安装	14
4. 电气安装	21
如何连接	21
主电源接线概述	24
如何连接电动机 — 前言	28
电动机接线概述	30
C1 和 C2 的电动机连接	33
如何测试电动机和旋转方向。	35
5. 如何操作变频器	41
有三种操作方法	41
如何操作图形化 LCP (GLCP)	41
如何操作数字式 LCP (NLCP)	46
提示与技巧	51
6. 如何为变频器编程	53
如何设置	53
参数列表	80
0-** 操作/显示	81
1-** 负载/电动机	83
2-** 制动	84
3-** 参考值/加减速	85
4-** 极限/警告	86
5-** 数字输入/输出	87
6-** 模拟输入/输出	89
8-** 通讯和选件	91

9-** Profibus	92
10-** CAN 现场总线	93
11-** LonWorks	94
13-** 编程功能	95
14-** 特殊功能	96
15-** 变频器信息	97
16-** 数据读数	99
18-** 数据读数 2	101
20-** FC 闭环	102
21-** 扩展闭环	103
22-** 应用功能	105
23-** 同步操作	107
25-** 多泵控制器	108
26-** 模拟输入输出选件 MCB 109	110
7. 疑难解答	111
警告/报警列表	113
8. 规范	117
规范	117
特殊条件	126
降容的目的	126
通过自动调整确保性能	128
索引	129

1. 安全性

1

1.1.1. 符号

在此操作说明中使用的符号。



注意
表示读者应注意的事项。



表示一般警告。



表示高压警告。

*

表示默认设置

1.1.2. 高压警告



连接到主电源时，变频器带有危险电压。如果电动机或变频器安装不当，可能导致设备损坏甚至人身伤亡。因此，必须遵守本手册的说明以及国家和地方的规章和安全规定。

1.1.3. 安全说明

- 确保变频器已正确接地。
- 当变频器同电源相连时，请勿拔掉主电源插头、电动机插头或其它电源插头。
- 防止用户接触供电电压。
- 按照国家和地方法规进行电动机过载保护。
- 默认设置中包括电动机过载保护。参数 1-90 *电动机热保护* 的值被设置为 *ETR 跳闸*。针对北美市场：ETR 功能提供了符合 NEC 规定的第 20 类电动机过载保护。
- 接地漏电电流大于 3.5 mA。
- [OFF]（停止）键不是安全开关。它不能将变频器与主电源断开。

1.1.4. 一般警告



警告：

即使设备已断开与主电源的连接，触碰电气部件也可能导致生命危险。

另外，还需确保所有其他电源输入都已断开（直流中间电路的连接，以及用于借能运行的电动机连接）。

在接触 VLT[□] HVAC 变频器 FC 100 的任何可能带电的部件之前，请至少等待下文规定的时间：

200 - 240 V, 1.1 - 3.7 kW: 至少等待 4 分钟。

200 - 240 V, 5.5 - 45 kW: 至少等待 15 分钟。

380 - 480 V, 1.1 - 7.5 kW: 至少等待 4 分钟。

380 - 480 V, 11 - 90 kW: 至少等待 15 分钟。

525 - 600 V, 1.1 - 7.5 kW: 至少等待 4 分钟。

如果在特定设备的铭牌上规定了更短的等待时间，则以此时间为准。



漏电电流

VLT[□] HVAC 变频器 FC 100 的接地漏电电流大于 3.5 mA。根据 IEC 61800-5-1 的要求，必须借助下述方式来增强保护性接地：横截面积最小为 10mm² 的铜芯或 16mm² 的铝芯 PE 线，或额外的 PE 线 - 其横截面积应与主电源电缆相同 - 必须单独终接。

漏电断路器

该设备可在保护性导体中产生直流电流。当使用漏电断路器（RCD）提供其他保护措施时，在本产品的输入端只能使用 B 类的 RCD（延时型）。另请参阅 RCD Application Note（RCD 应用说明）MN. 90. GX. 02。

VLT[□] HVAC 变频器 FC 100 的保护接地和 RCD 的使用必须始终遵从国家和地方法规。

1.1.5. 开始维修工作之前

1. 断开变频器与主电源的连接
2. 断开直流总线端子 88 和 89
3. 至少等待在 2.1.2 小节中规定的时间
4. 拔下电动机电缆

1.1.6. 特殊条件

电气额定值：

在变频器铭牌上标示的额定值基于典型的 3 相主电源，并且代表电压、电流和温度均在指定范围内时的情况。这些额定值适用于大多数应用。

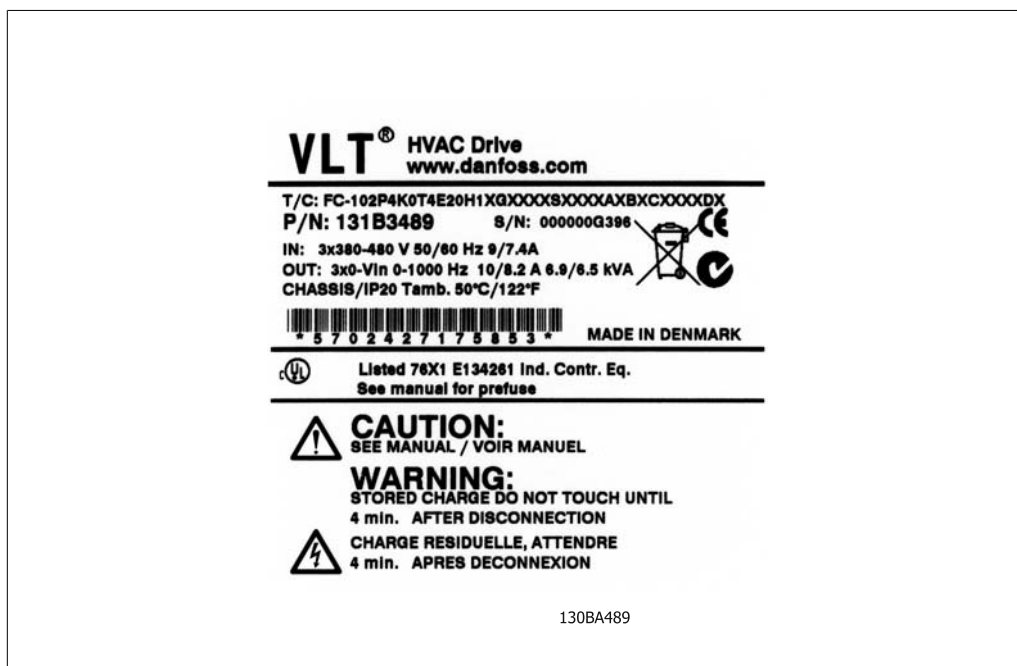
变频器还支持其它会影响变频器电气额定值的特殊应用。

影响电气额定值的特殊条件可能包括：

- 单相应用
- 要求降低电气额定值的高温应用
- 环境条件较为恶劣的海上应用。

其它应用也可能影响电气额定值。

有关电气额定值的信息，请查阅这些说明书以及 *VLT[□] HVAC 变频器设计指南 MG. 11Bx.yy* 中的相关部分。

**安装要求:**

为了确保变频器的总体电气安全，必须考虑同下述内容有关的特殊安装事项：

- 保险丝和断路器，用于实现过电流和短路保护
- （主电源、电动机、制动、负载共享和继电器）电缆选择
- 电网配置（IT、TN、接地脚等）
- 低压端口的安全（PELV 条件）。

有关安装要求的信息，请查阅这些说明书以及 *VLT[□] HVAC 变频器设计指南* 中的相关部分。

1.1.7. 注意



注意

变频器直流回路电容器在断开电源后仍有电。为避免触电危险，在执行维护之前请将变频器同主电源断开，并且必须至少等待下述时间后才能对变频器进行维护：

电压	最短等待时间	
	4 分钟	15 分钟
200 - 240 V	1.1 - 3.7 kW	5.5 - 45 kW
380 - 480 V	1.1 - 7.5 kW	11 - 90 kW
525 - 600 V	1.1 - 7.5 kW	

请注意，即使 LED 熄灭，直流回路上也可能存在高压。

1.1.8. 在高海拔下安装 (PELV)



当海拔超过 2 km 时，请向 Danfoss Drives 咨询 PELV 事宜。

1.1.9. 避免意外启动

当变频器与主电源相连时，可以使用数字命令、总线命令、参考值或本地控制面板启动/停止电动机。

- 为保证人身安全而必须避免意外启动时，请将变频器与主电源断开。
- 要避免意外启动，请始终先激活 [OFF]（关闭）键，然后再更改参数。
- 除非关闭了端子 37，否则电子故障、临时过载、主电源故障或缺少电动机连接都可能导致已停止的电动机重新启动。

1.1.10. 变频器安全停止


如果变频器配备有安全停止输入端子 37，则可以执行以下安全功能：**安全关闭转矩**（在草案 CD IEC 61800-5-2 定义）或**停止类别 0**（在 EN 60204-1 中定义）。

该安全功能是按照 EN 954-1 安全类别 3 的要求设计和验收的。这个功能被称为“安全停止”。在系统中集成并使用安全停止功能之前，必须对系统进行全面的风险分析，以确定安全停止功能和安全类别是否适当且充分。为了按照 EN 954-1 安全类别 3 的要求安装和使用安全停止功能，必须遵守 VLT[□] HVAC 变频器设计指南 MG. 11. BX. YY 中的相关信息和说明！要正确、安全地使用安全停止功能，操作说明书中的信息和说明可能还不够！

Prüf- und Zertifizierungsstelle im BG-PRÜFZERT		 BGIA Berufsgenossenschaftliches Institut für Arbeitsschutz Hauptverband der gewerblichen Berufsgenossenschaften	
Translation In any case, the German original shall prevail.		Type Test Certificate	
		05 06004 No. of certificate	
Name and address of the holder of the certificate: (customer)	Danfoss Drives A/S, Ulnoes 1 DK-6300 Graasten, Dänemark		
Name and address of the manufacturer:	Danfoss Drives A/S, Ulnoes 1 DK-6300 Graasten, Dänemark		
Ref. of customer:	Ref. of Test and Certification Body: Apf/Köh VE-Nr. 2003 23220	Date of Issue: 13.04.2005	
Product designation:	Frequency converter with integrated safety functions		
Type:	VLT® Automation Drive FC 302		
Intended purpose:	Implementation of safety function „Safe Stop“		
Testing based on:	EN 954-1, 1997-03, DKE AK 226.03, 1998-06, EN ISO 13849-2; 2003-12, EN 61800-3, 2001-02, EN 61800-5-1, 2003-09,		
Test certificate:	No.: 2003 23220 from 13.04.2005		
Remarks:	The presented types of the frequency converter FC 302 meet the requirements laid down in the test bases. With correct wiring a category 3 according to DIN EN 954-1 is reached for the safety function.		
The type tested complies with the provisions laid down in the directive 98/37/EC (Machinery). Further conditions are laid down in the Rules of Procedure for Testing and Certification of April 2004.			
Head of certification body	Certification officer		
			
(Prof. Dr. rer. nat. Dietmar Reinert)	(Dipl.-Ing. R. Apfeld)		
PZ810E 01.05	Postal address: 53754 Sankt Augustin	Office: Alte Heerstraße 111 53757 Sankt Augustin	Phone: 0 22 41/2 31-02 Fax: 0 22 41/2 31-22 34 130BA491

Illustration 1.1: 该证书还涵盖 FC 102 和 FC 202!

1.1.11. IT 主电源



IT 主电源
 不要将带有射频干扰滤波器的 400 V 变频器连接到相与接地之间的电压超过 440 V 的主电源上。
 对于 IT 主电源和三角形接法接地（接地脚），相与接地之间的主电源电压可能超过 440 V。

参数 14-50 *射频干扰 1* 可以用于断开射频干扰滤波器与接地之间的内部射频干扰电容器。这样做之后，射频干扰的性能会降到 A2 等级。


1.1.12. 软件版本与认证：VLT HVAC Drive

VLT HVAC Drive
操作说明
软件版本：2.0X



此操作说明适用于软件版本为 2.0X 的所有 VLT HVAC Drive 变频器。
 通过参数 15-43 可以查看软件版本号。

1.1.13. 处理说明



包含电子元件的设备不得与生活垃圾一起处理。
 必须按照地方和现行法规将其与电气和电子废弃物一起单独回收。

2. 简介

2.1. 简介

2.1.1. 变频器标识

以下是标识标志的一个示例。该标志位于变频器上，显示该设备的类型和安装的选项。请参阅表 2.1，了解有关如何阅读类型代码字符串（T/C）的详细信息。

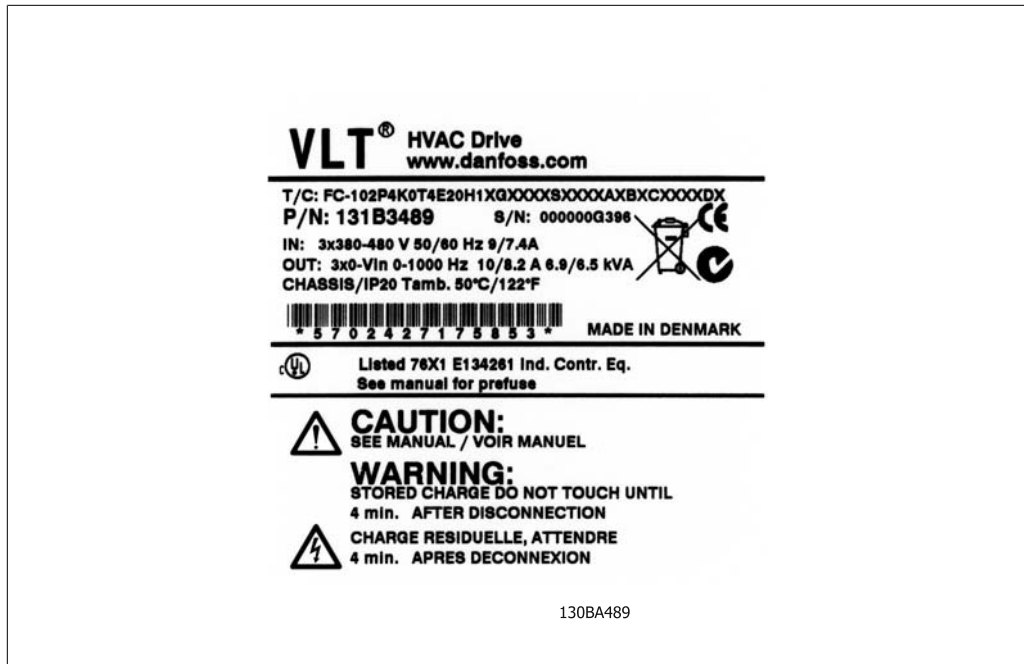


Illustration 2.1: 该示例显示了一个标识标志。



注意

在与 Danfoss 联系之前，请准备好 T/C（类型代码）编号和序列号。

2.1.3. 缩略语和标准

术语:	缩略语:	SI 单位:	I-P 单位:
加速度		m/s ²	ft/s ²
交流电	AC	A	Amp
美国线规	AWG		
面积		m ²	in ² , ft ²
自动电动机调整	AMA		
摄氏度	°C		
电流		A	Amp
电流极限	I _{LIM}		
直流电	DC	A	Amp
取决于变频器的类型	D-TYPE		
电子热敏继电器	ETR		
能量		J = N•m	ft-lb, Btu
华氏度	°F		
力		N	lb
变频器	FC		
频率		Hz	Hz
图形化本地控制面板	GLCP		
传热系数		W/m ² •K	Btu/hr •ft ² •°F
开尔文	°K		
千赫兹	kHz		
千伏安	KVA		
长度		m	英寸, in, 英尺, ft
本地控制面板	LCP		
质量		kg	磅, lb
毫安	mA		
毫秒	ms		
分钟	min		
运动控制工具	MCT		
取决于电动机类型	M-TYPE		
毫微法	nF		
牛顿米	Nm		
额定电动机电流	I _{M,N}		
额定电动机频率	f _{M,N}		
额定电动机功率	P _{M,N}		
额定电动机电压	U _{M,N}		
数字式本地控制面板	NLCP		
参数	par.		
保护性超低压	PELV		
功率		W	Btu/hr, hp psi, psf, ft of water (英尺水柱)
压力		Pa = N/m ²	
逆变器额定输出电流	I _{INV}		
每分钟转数	RPM		
同规格有关	SR		
温度		°C	°F
时间		s	s, hr
转矩极限	T _{LIM}		
速度		m/s	fps, fpm, fph
电压		V	V
体积		m ³	in ³ , ft ³

Table 2.2: 缩略语和标准表。

3. 机械安装

3.1. 开始之前

3.1.1. 检查清单

打开变频器包装时，确保该设备完好无损。请使用以下表格检查其包装。

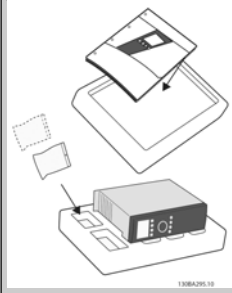
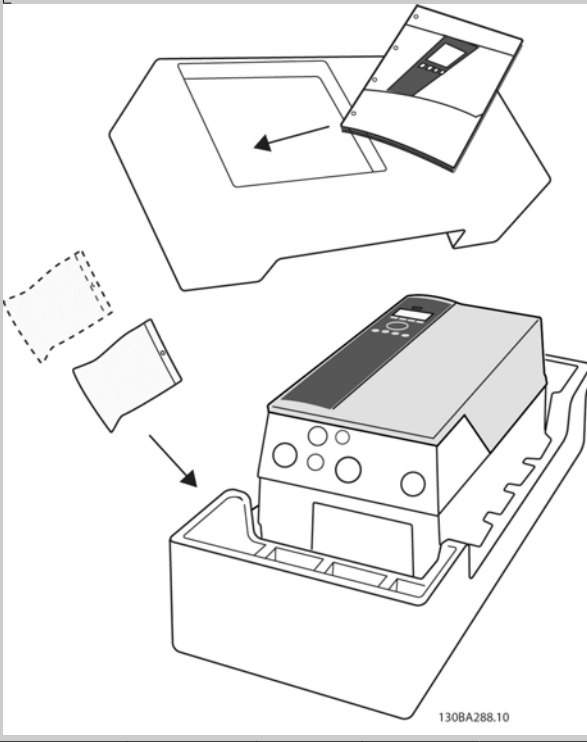
机箱类型:	A2 (IP 20/IP 21)	A3 (IP 20/IP 21)	A5 (IP 55/IP 66)	B1 (IP 21/IP 55/IP 66)	B2 (IP 21/IP 55/IP 66)	C1 (IP21/IP 55/66)	C2 (IP21/IP 55/66)
							
设备尺寸:							
200–240 V	1.1–3.0 kW	3.7 kW	1.1–3.7 kW	5.5–11 kW	15 kW	18.5 – 30 kW	37 – 45 kW
380–480 V	1.1–4.0 kW	5.5–7.5 kW	1.1–7.5 kW	11–18.5 kW	22–30 kW	37 – 55 kW	75 – 90 kW
525–600 V	1.1–4.0 kW	5.5–7.5 kW					

Table 3.1: 开包检查表

请注意，建议您选择螺丝刀（Phillips 或十字头螺丝刀和 Torx）、侧铣刀、钻头和小平刀来拆开变频器包装并进行安装。机箱包装中包含以下物品：附件包、文档和设备。根据安装的选件不同，可能会有一个或两个包以及一本或多本手册。

3.2. 如何安装

3.2.1. 安装

Danfoss VLT[□] 系列可以与所有 IP 额定设备并排安装，但其上下都需要留出 100 mm 的自由空间以便进行冷却。有关环境温度额定值的信息，请参阅 *规范* 一章中的 *特殊条件* 部分。

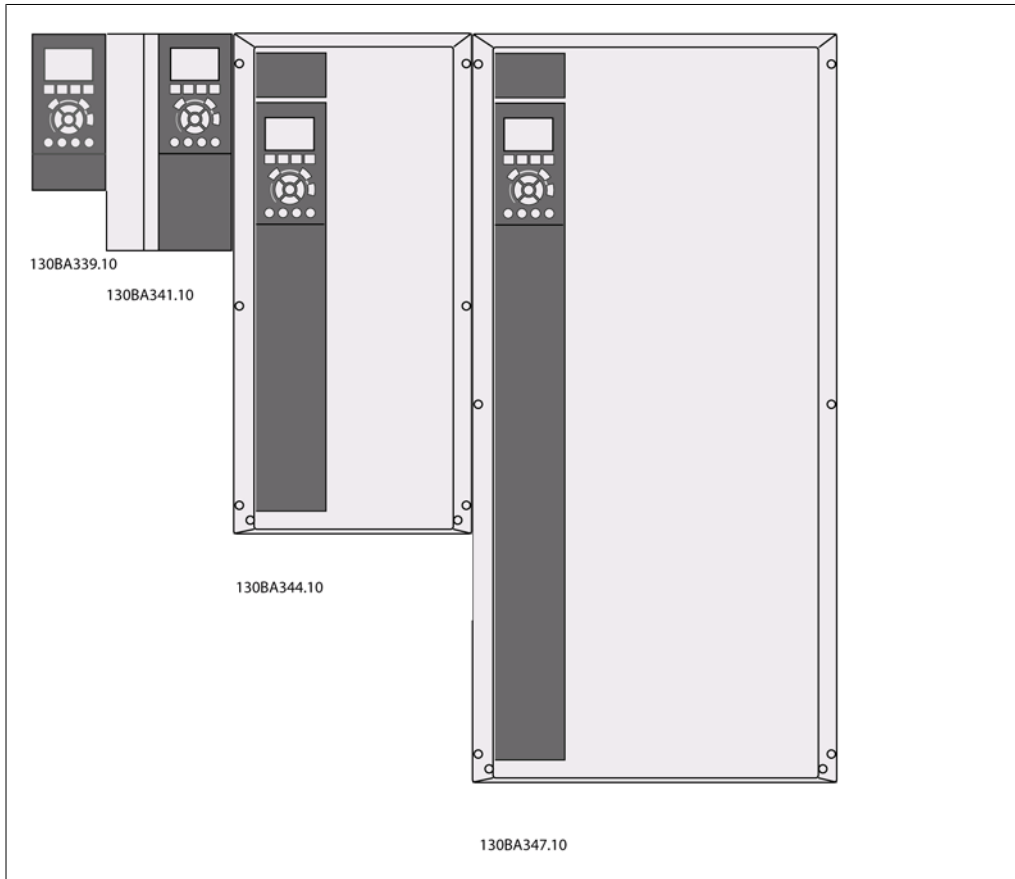


Illustration 3.1: 无论机架尺寸如何，均可并排安装。

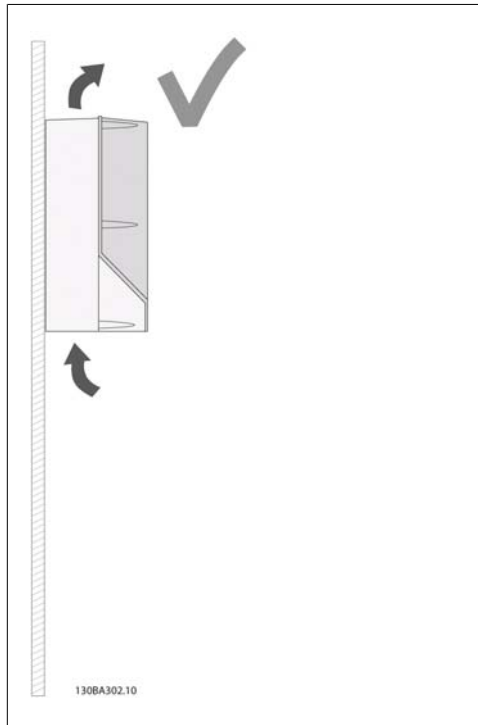


Illustration 3.2: 这是正确的设备安装方式。

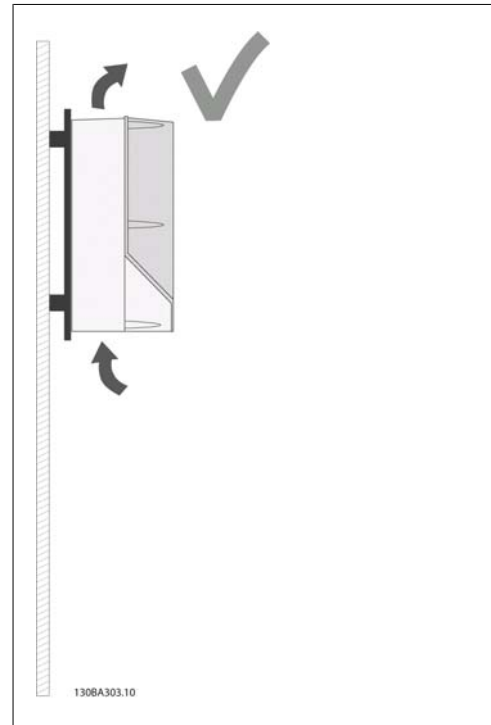


Illustration 3.4: 如果设备必须安装在离墙很近的位置，请订购该设备的背板（请参阅订购类型代码，第 14-15 位）。A2 和 A3 设备标配中就带有背板。

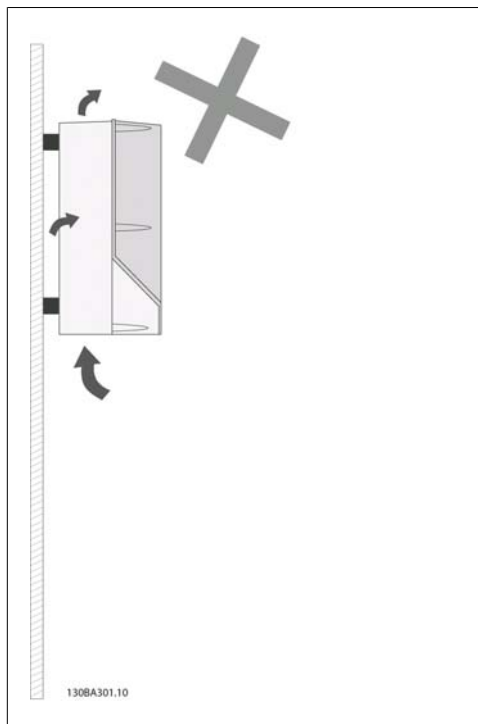


Illustration 3.3: 在安装设备时切勿如图所示不安装背板（A2 和 A3 机箱除外）。否则会导致冷却不充分并大大缩短设备的使用寿命。

请使用以下表格，按照安装说明进行操作

机箱:	A2 (IP 20/ IP 21)	A3 (IP 20/ IP 21)	A5 (IP 55/IP 66)	B1 (IP 21/ IP 55/ IP66)	B2 (IP 21/ IP 55/ IP66)	C1 (IP21/ IP 55/66)	C2 (IP21/ IP 55/66)
设备尺寸:							
200-240 V	1.1-3.0 kW	3.7 kW	1.1-3.7 kW	5.5-11 kW	15 kW	18.5 - 30 kW	37 - 45 kW
380-480 V	1.1-4.0 kW	5.5-7.5 kW	1.1-7.5 kW	11-18.5 kW	22-30 kW	37 - 55 kW	75 - 90 kW
525-600 V	1.1-4.0 kW	5.5-7.5 kW					

Table 3.2: 安装表格。

3.2.2. 安装 A2 和 A3

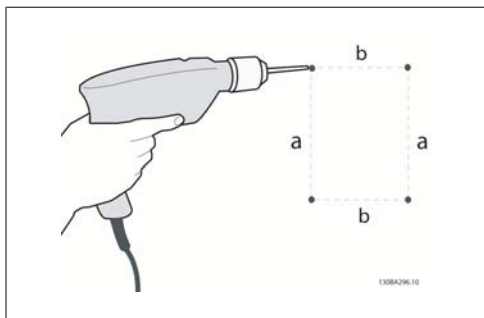


Illustration 3.5: 钻孔

步骤 1: 根据下表中的尺寸钻孔。

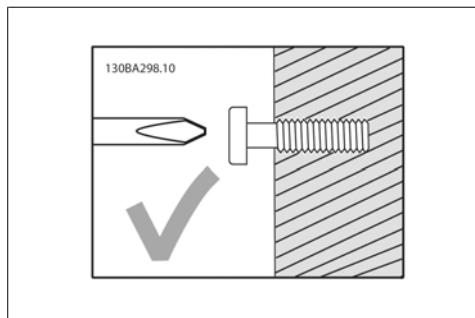


Illustration 3.6: 正确的螺钉安装。

步骤 2A: 这样可以轻松地将设备挂到螺钉上。

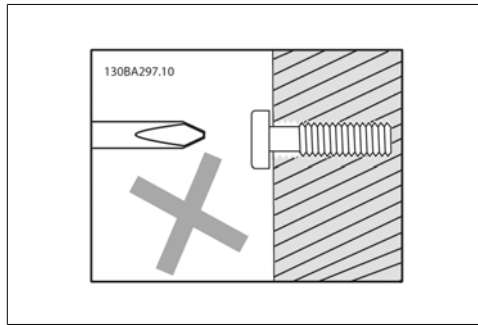


Illustration 3.7: 错误的螺钉安装。

步骤 2B: 不要完全拧紧螺钉。

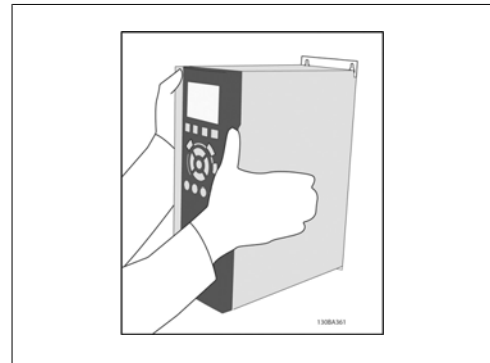


Illustration 3.8: 安装设备

步骤 3: 将设备抬起，挂到到螺钉上。

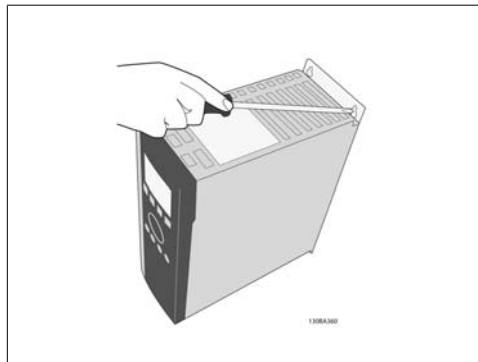
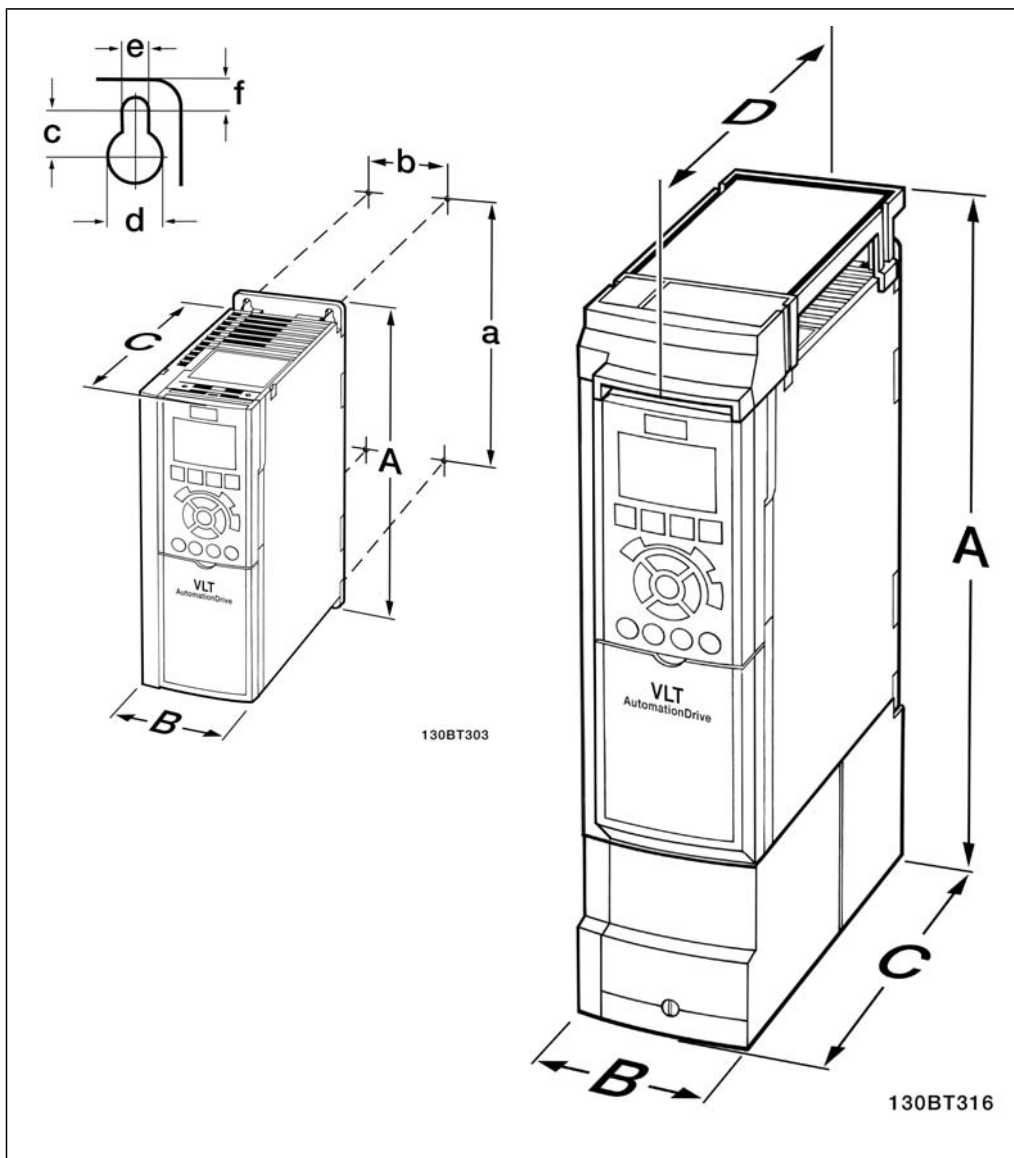


Illustration 3.9: 拧紧螺钉


步骤 4: 完全拧紧螺钉。



机械尺寸					
电压:	机架大小 A2		机架大小 A3		
200-240 V	1.1-3.0 kW		3.7 kW		
380-480 V	1.1-4.0 kW		5.5-7.5 kW		
525-600 V	1.1-4.0 kW		5.5-7.5 kW		
	IP20	IP21/类型 1	IP20	IP21/类型 1	
高度					
背板高度	A	268 mm	375 mm	268 mm	375 mm
安装孔之间的距离	a	257 mm	350 mm	257 mm	350 mm
宽度					
背板宽度	B	90 mm	90 mm	130 mm	130 mm
安装孔之间的距离	b	70 mm	70 mm	110 mm	110 mm
深度					
不带选件 A/B 时的深度	C	205 mm	205 mm	205 mm	205 mm
带选件 A/B	C	220 mm	220 mm	220 mm	220 mm
不带选件 A/B	D		207 mm		207 mm
带选件 A/B	D		222 mm		222 mm
螺钉孔					
c	8.0 mm	8.0 mm	8.0 mm	8.0 mm	
d	ø11 mm	ø11 mm	ø11 mm	ø11 mm	
e	ø5.5 mm	ø5.5 mm	ø5.5 mm	ø5.5 mm	
f	9 mm	9 mm	9 mm	9 mm	
最大重量		4.9 kg	5.3 kg	6.6 kg	7.0 kg

Table 3.3: A2 和 A3 的机械尺寸

3

 **注意**
 选件 A/B 分别是串行通讯选件和输入输出选件，在某些规格的机箱中安装这些选件时会使深度增加。

3.2.3. 安装 A5、B1、B2、C1 和 C2。

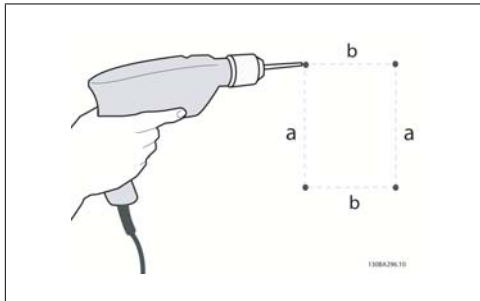


Illustration 3.10: 钻孔。

步骤 1: 根据下表中的尺寸钻孔。

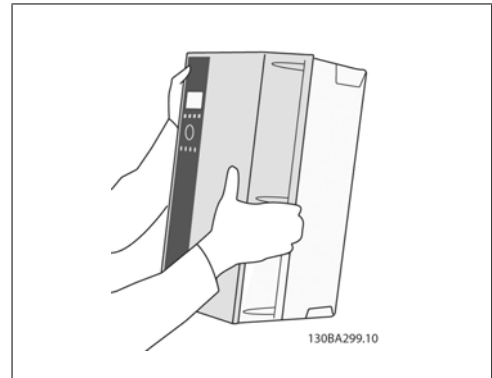


Illustration 3.13: 安装设备。

步骤 3: 将设备抬起，挂到到螺钉上。

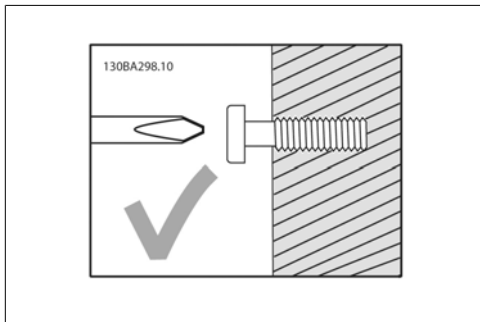


Illustration 3.11: 正确的螺钉安装

步骤 2A: 这样可以轻松地将设备挂到螺钉上。



Illustration 3.14: 拧紧螺钉

步骤 4: 完全拧紧螺钉。

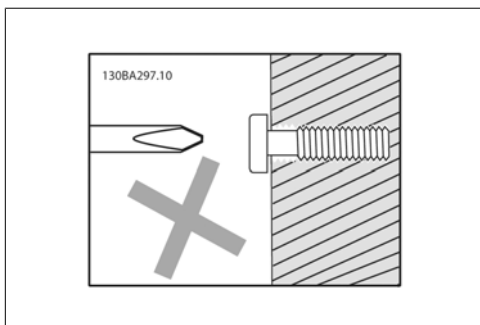
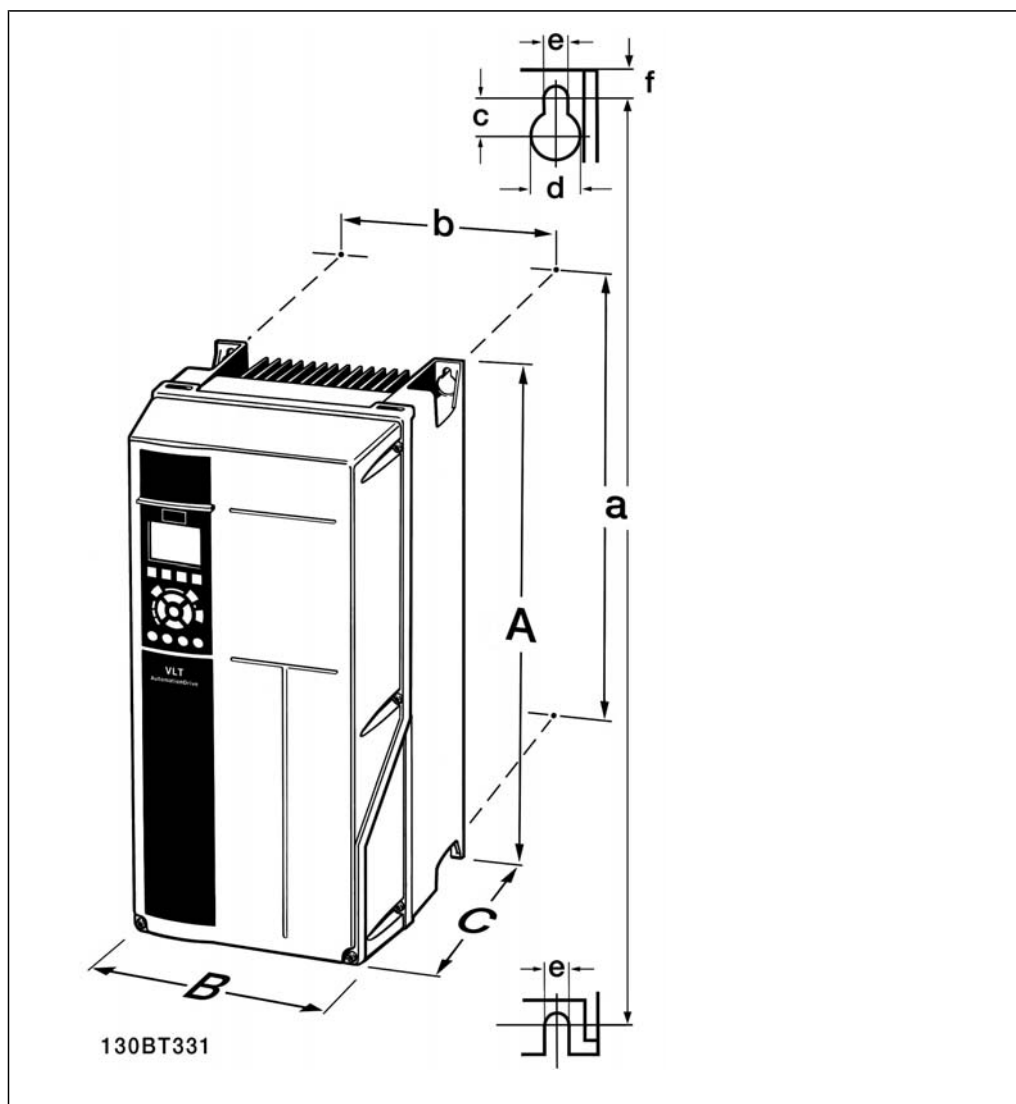


Illustration 3.12: 错误的螺钉安装

步骤 2B: 不要完全拧紧螺钉。



机械尺寸						
电压:	机架大小 A5	机架大小 B1	机架大小 B2	机架大小 C1	机架大小 C2	
200-480 V	1.1-3.7 kW	5.5-11 kW	15 kW	18.5-30 kW	37-45 kW	
380-480 V	1.1-7.5 kW	11-18.5 kW	22-30 kW	37-55 kW	75-90 kW	
	IP55/66	IP21/55/66	IP21/55/66	IP21/55/66	IP21/55/66	
高度¹⁾						
高度	A	420 mm	480 mm	650 mm	680 mm	770 mm
安装孔之间的距离	a	402 mm	454 mm	624 mm	648 mm	739 mm
宽度¹⁾						
宽度	B	242 mm	242 mm	242 mm	308 mm	370 mm
安装孔之间的距离	b	215 mm	210 mm	210 mm	272 mm	334 mm
深度						
深度	C	195 mm	260 mm	260 mm	310 mm	335 mm
螺钉孔						
	c	8.25 mm	12 mm	12 mm	12.5 mm	12.5 mm
	d	∅12 mm	∅19 mm	∅19 mm	∅19 mm	∅19 mm
	e	∅6.5 mm	∅6.5 mm	∅6.5 mm	∅9	∅9
	f	9 mm	9 mm	9 mm	∅9.8	∅9.8
最大重量		13.5 / 14.2	23 kg	27 kg	45 kg	65 kg

Table 3.4: A5、B1、B2、C1 和 C2 的机械尺寸。

1) 这些尺寸是在带顶盖的情况下为了安装变频器所需的最大高度、宽度和深度。

4. 电气安装

4.1. 如何连接

4.1.1. 电缆总体要求



注意

电缆总体要求

电缆横截面积必须符合相关的国家和地方法规要求。

4

端子紧固转矩详细信息。

机箱	功率 (kW)			转矩 (Nm)					
	200-240 V	380-480 V	525-600 V	线路	电动机	直流连接	制动	接地	继电器
A2	1.1 - 3.0	1.1 - 4.0	1.1 - 4.0	1.8	1.8	1.8	1.8	3	0.6
A3	3.7	5.5 - 7.5	5.5 - 7.5	1.8	1.8	1.8	1.8	3	0.6
A5	1.1 - 3.7	1.1 - 7.5	1.1 - 7.5	1.8	1.8	1.8	1.8	3	0.6
B1	5.5 - 11	11 - 18.5	-	1.8	1.8	1.5	1.5	3	0.6
B2	-	22	-	2.5	2.5	3.7	3.7	3	0.6
	15	30	-	4.5	4.5	3.7	3.7	3	0.6
C1	18.5 - 30	37 - 55	-	10	10	10	10	3	0.6
C2	37	75	-	14	14	14	14	3	0.6
	45	90	-	24	24	14	14	3	0.6

Table 4.1: 端子紧固。

4.1.2. 保险丝

支路保护

为了防止整个系统发生电气和火灾危险，设备、开关装置和机器中的所有支路都必须根据国家/国际法规带有短路保护和过电流保护。

短路保护

为避免电气或火灾危险，变频器必须带有短路保护。Danfoss 建议使用表 4.3 和 4.4 中提到的保险丝，以便在变频器发生内部故障时为维修人员或其它设备提供保护。变频器针对电动机输出端的短路现象提供了全面的短路保护。

过电流保护

提供过载保护，以避免因系统中的电缆过热而导致的火灾危险。请始终根据国家的相关法规执行过电流保护。变频器提供了内部过电流保护，该功能可用于上游的过载保护（不适用于 UL 应用）。请参阅 VLT[□] HVAC 变频器编程指南中的参数 4-18。保险丝必须能够对最大可提供 100,000 A_{rms}（对称）、500 V/600 V 的电路起到保护作用。

不符合 UL

如果不需要遵守 UL/cUL, Danfoss 建议使用表 4.2 中提到的保险丝, 这样可以确保符合 EN50178 的规定:

如果不采用建议的保险丝, 在发生故障时可能对变频器造成不必要的损坏。

VLT HVAC	保险丝最大规格	电压	类型
200-240 V			
K25-1K1	16A ¹	200-240 V	gG 型
1K5	16A ¹	200-240 V	gG 型
2K2	25A ¹	200-240 V	gG 型
3K0	25A ¹	200-240 V	gG 型
3K7	35A ¹	200-240 V	gG 型
5K5	50A ¹	200-240 V	gG 型
7K5	63A ¹	200-240 V	gG 型
11K	63A ¹	200-240 V	gG 型
15K	80A ¹	200-240 V	gG 型
18K5	125A ¹	200-240 V	gG 型
22K	125A ¹	200-240 V	gG 型
30K	160A ¹	200-240 V	gG 型
37K	200A ¹	200-240 V	aR 型
45K	250A ¹	200-240 V	aR 型
380-500 V			
11K	63A ¹	380-480 V	gG 型
15K	63A ¹	380-480 V	gG 型
18K	63A ¹	380-480 V	gG 型
22K	63A ¹	380-480 V	gG 型
30K	80A ¹	380-480 V	gG 型
37K	100A ¹	380-480 V	gG 型
45K	125A ¹	380-480 V	gG 型
55K	160A ¹	380-480 V	gG 型
75K	250A ¹	380-480 V	aR 型
90K	250A ¹	380-480 V	aR 型

Table 4.2: 非 UL 保险丝, 200 V 到 500 V

1) 保险丝最大规格 - 请参照国家/国际法规选择合适的保险丝规格。

符合 UL

VLT HVAC	Bussmann	Bussmann	Bussmann	SIBA	Littel fuse	Ferraz-Shawmut	Ferraz-Shawmut
200-240 V							
kW	RK1 型	J 型	T 型	RK1 型	RK1 型	CC 型	RK1 型
K25-1K1	KTN-R10	JKS-10	JJN-10	5017906-010	KLN-R10	ATM-R10	A2K-10R
1K5	KTN-R15	JKS-15	JJN-15	5017906-015	KLN-R15	ATM-R15	A2K-15R
2K2	KTN-R20	JKS-20	JJN-20	5012406-020	KLN-R20	ATM-R20	A2K-20R
3K0	KTN-R25	JKS-25	JJN-25	5012406-025	KLN-R25	ATM-R25	A2K-25R
3K7	KTN-R30	JKS-30	JJN-30	5012406-030	KLN-R30	ATM-R30	A2K-30R
5K5	KTN-R50	JKS-50	JJN-50	5012406-050	KLN-R50	-	A2K-50R
7K5	KTN-R50	JKS-60	JJN-60	5012406-050	KLN-R60	-	A2K-50R
11K	KTN-R60	JKS-60	JJN-60	5014006-063	KLN-R60	-	A2K-60R
15K	KTN-R80	JKS-80	JJN-80	5014006-080	KLN-R80	-	A2K-80R
18K5	KTN-R125	JKS-150	JJN-125	2028220-125	KLN-R125	-	A2K-125R
22K	KTN-R125	JKS-150	JJN-125	2028220-125	KLN-R125	-	A2K-125R
30K	FWX-150	-	-	2028220-150	L25S-150	-	A25X-150
37K	FWX-200	-	-	2028220-200	L25S-200	-	A25X-200
45K	FWX-250	-	-	2028220-250	L25S-250	-	A25X-250

Table 4.3: UL 保险丝 200 - 240 V

VLT HVAC	Bussmann	Bussmann	Bussmann	SIBA	Littel fuse	Ferraz-Shawmut	Ferraz-Shawmut
380-500 V, 525-600							
kW	RK1 型	J 型	T 型	RK1 型	RK1 型	CC 型	RK1 型
11K	KTS-R40	JKS-40	JJS-40	5014006-040	KLS-R40	-	A6K-40R
15K	KTS-R40	JKS-40	JJS-40	5014006-040	KLS-R40	-	A6K-40R
18K	KTS-R50	JKS-50	JJS-50	5014006-050	KLS-R50	-	A6K-50R
22K	KTS-R60	JKS-60	JJS-60	5014006-063	KLS-R60	-	A6K-60R
30K	KTS-R80	JKS-80	JJS-80	2028220-100	KLS-R80	-	A6K-80R
37K	KTS-R100	JKS-100	JJS-100	2028220-125	KLS-R100	-	A6K-100R
45K	KTS-R125	JKS-150	JJS-150	2028220-125	KLS-R125	-	A6K-125R
55K	KTS-R150	JKS-150	JJS-150	2028220-160	KLS-R150	-	A6K-150R
75K	FWH-220	-	-	2028220-200	L50S-225	-	A50-P225
90K	FWH-250	-	-	2028220-250	L50S-250	-	A50-P250

Table 4.4: UL 保险丝 380 - 600 V

对于 240 V 变频器，可以用 Bussmann 生产的 KTS 保险丝替代 KTN 保险丝。

对于 240 V 变频器，可以用 Bussmann 生产的 FWH 保险丝替代 FWX 保险丝。

对于 240 V 变频器，可以用 LITTEL FUSE 生产的 KLSR 保险丝替代 KLN-R 保险丝。

对于 240 V 变频器，可以用 LITTEL FUSE 生产的 L50S 保险丝替代 L25S 保险丝。

对于 240 V 变频器，可以用 FERRAZ SHAWMUT 生产的 A6KR 保险丝替代 A2KR 保险丝。

对于 240 V 变频器，可以用 FERRAZ SHAWMUT 生产的 A50X 保险丝替代 A25X 保险丝。

4.1.3. 接地和 IT 主电源

! 除非各国法规另有规定，否则接地电缆的横截面积至少应为 10 mm²，或者包含 2 根按照 *EN 50178* 或 *IEC 61800-5-1* 标准单独端接的额定主电源电线。电缆横截面积必须符合相关的国家和地方法规要求。

如果包含主电源断路器，则应将主电源连接至此开关。

注意
检查主电源电压是否与变频器铭牌上的主电源电压一致。

IT 主电源
不要将带有射频干扰滤波器的 400 V 变频器连接到相与接地之间的电压超过 440 V 的主电源上。
对于 IT 主电源和三角形接法接地（接地脚），相与接地之间的主电源电压可能超过 440 V。

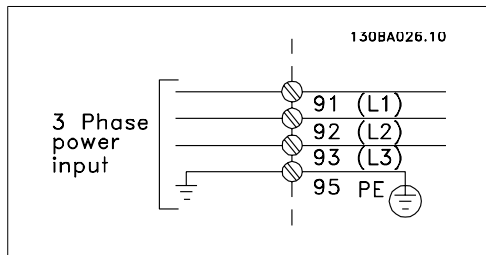


Illustration 4.1: 主电源端子和接地端子。

4.1.4. 主电源接线概述

请使用以下表格，按照主电源接线说明进行操作。

机箱:	A2 (IP 20/IP 21)	A3 (IP 20/IP 21)	A5 (IP 55/IP 66)	B1 (IP 21/IP 55/IP 66)	B2 (IP 21/IP 55/IP 66)	C1 (IP 21/IP 55/66)	C2 (IP 21/IP 55/66)
电动机规格:							
200-240 V	1.1-3.0 kW	3.7 kW	1.1-3.7 kW	5.5-11 kW	15 kW	18.5-30 kW	37-45 kW
380-480 V	1.1-4.0 kW	5.5-7.5 kW	1.1-7.5 kW	11-18.5 kW	22-30 kW	37-55 kW	75-90 kW
525-600 V	2.2-4.0 kW	5.5-7.5 kW					
转至:	4.1.5		4.1.6	4.1.7		4.1.8	

Table 4.5: 主电源接线表。

4.1.5. A2 和 A3 的主电源接线

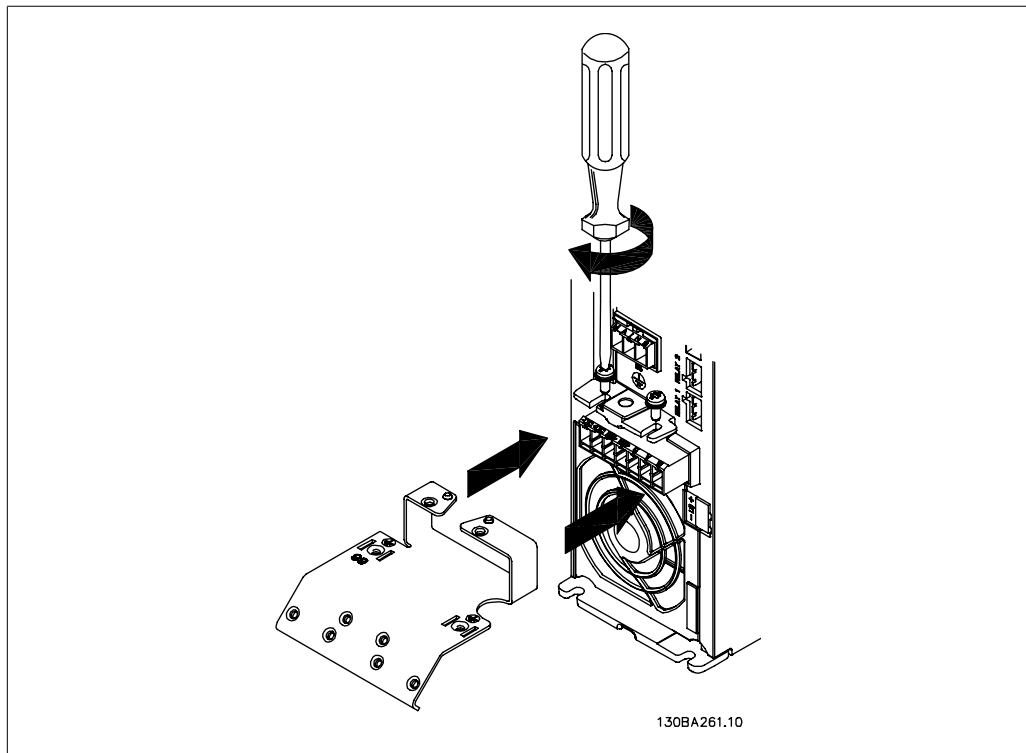


Illustration 4.2: 首先，将两个螺钉安装到固定板上，然后将其滑动入位并完全拧紧。

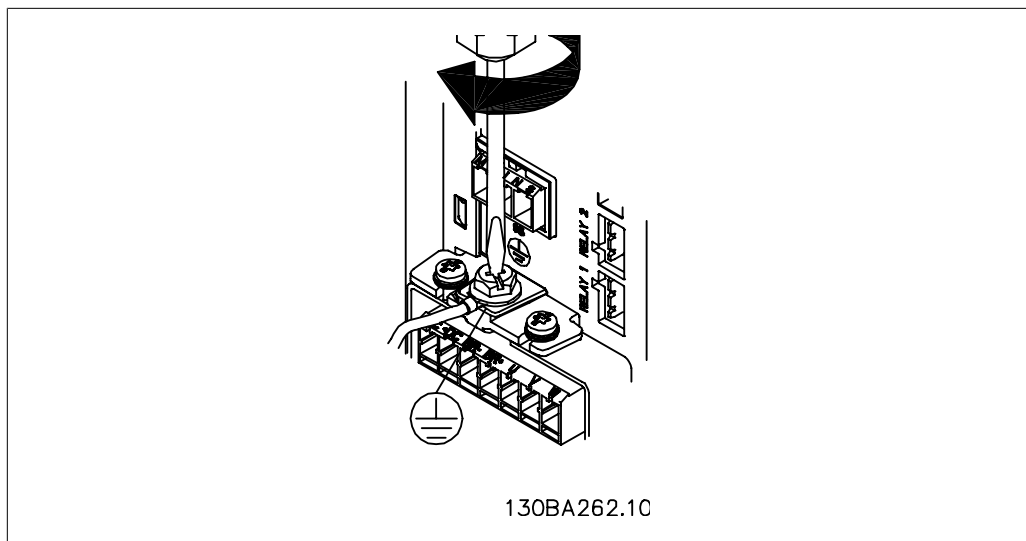


Illustration 4.3: 安装电缆时，首先安装并拧紧接地电线。



接地电线的横截面积至少应为 10 mm^2 ，或者包含 2 根按照 *EN 50178/IEC 61800-5-1* 标准单独端接的额定主电源电线。

4

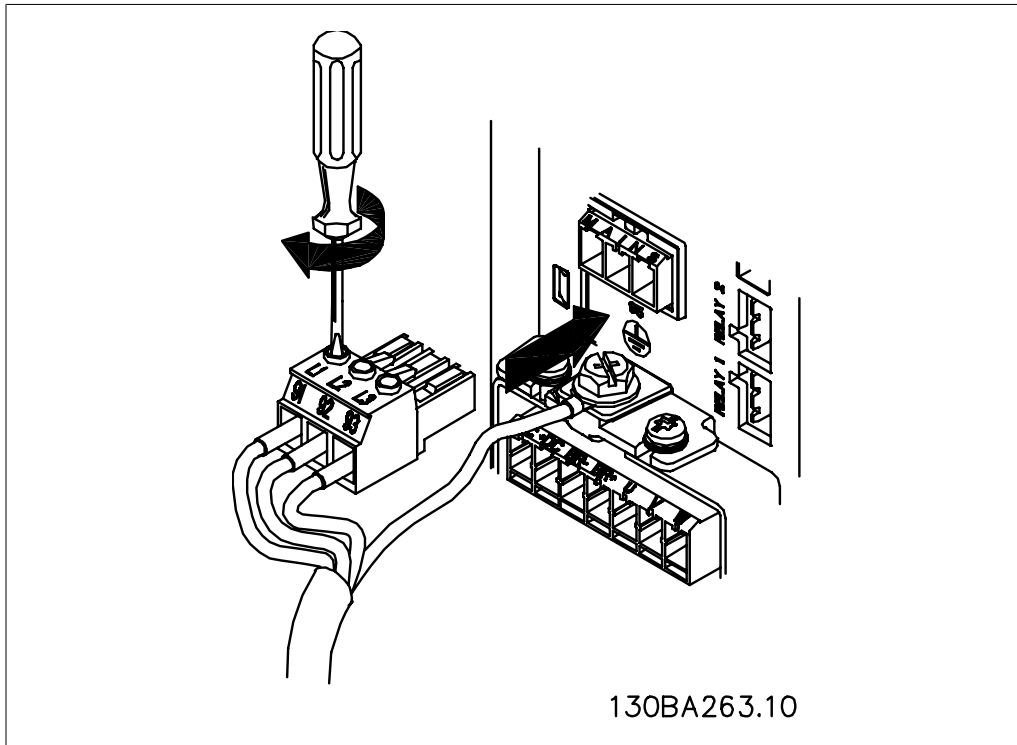


Illustration 4.4: 然后，安装主电源插头并拧紧电线。

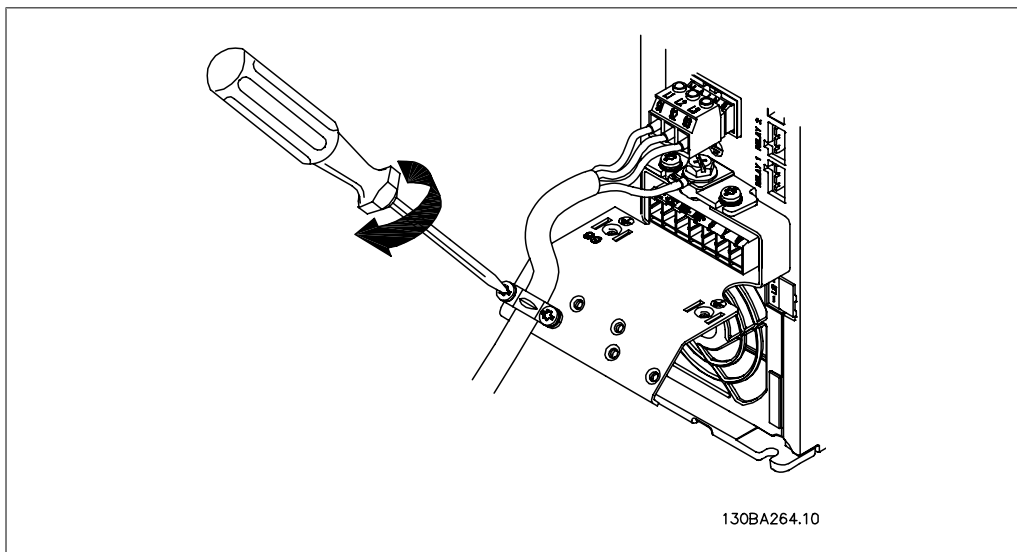


Illustration 4.5: 最后，拧紧主电源电线的支持架。

4.1.6. A5 的主电源接线

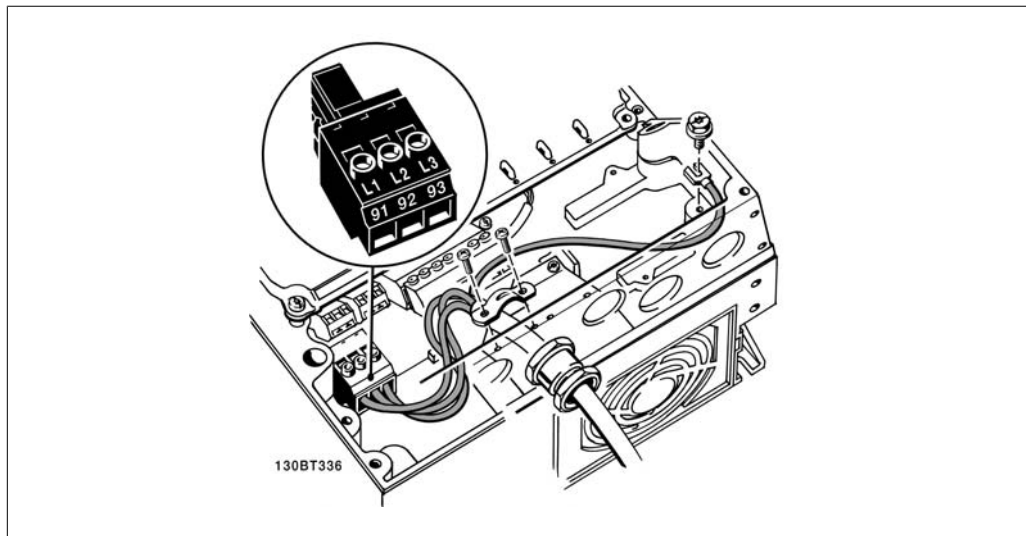


Illustration 4.6: 如何在不使用主电源断路器连接主电源和接地。注意，需要使用电缆夹。

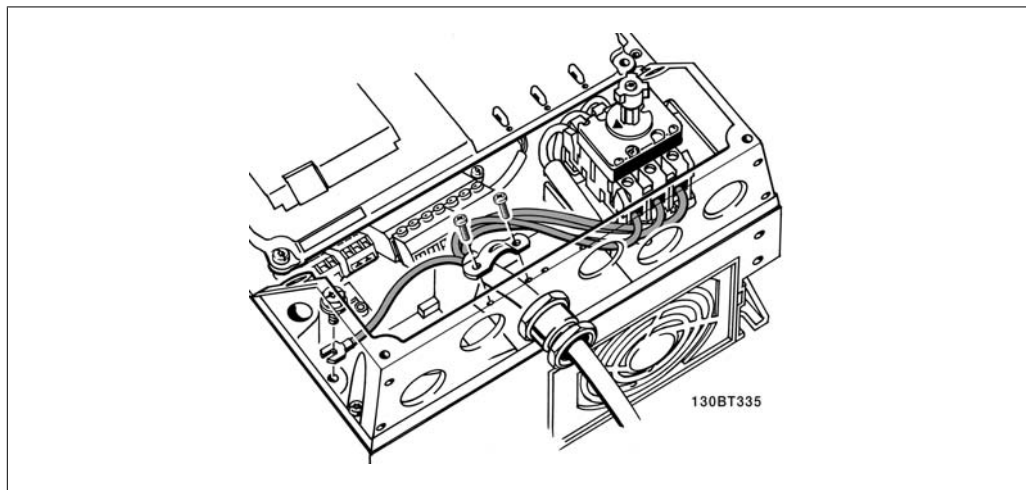


Illustration 4.7: 如何使用主电源断路器连接主电源和接地。

4.1.7. B1 和 B2 的主电源接线

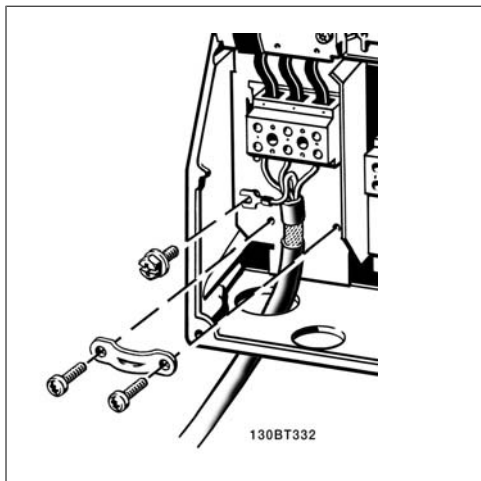


Illustration 4.8: 如何连接主电源和接地。

4.1.8. C1 和 C2 的主电源接线

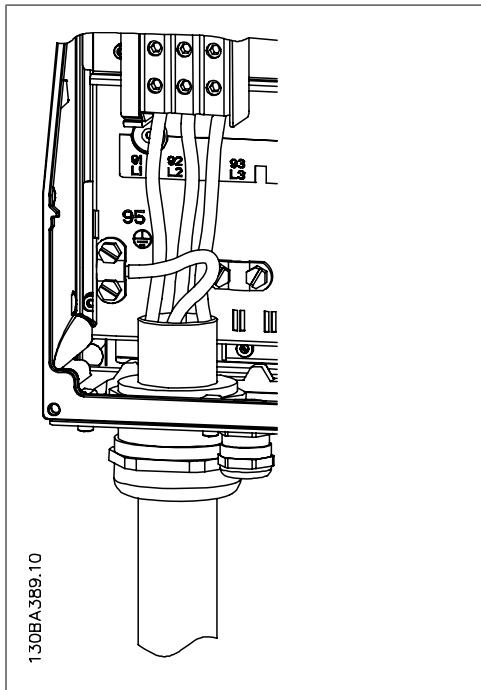


Illustration 4.9: 如何连接主电源和接地。

4.1.9. 如何连接电动机 — 前言

有关如何选择正确的电动机电缆横截面积和长度，请参阅一般规范部分。

- 请按照 EMC 辐射规范使用屏蔽/铠装电动机电缆（或者将电缆装在金属线管中）。
- 为了减小噪音水平和漏电电流，请使用尽可能短的电动机电缆。
- 请将电动机电缆的屏蔽/铠装层连接到变频器的去耦板和电动机的金属机柜上。（如果使用的是金属线管而不是屏蔽丝网，则应对金属线管的两端采取上述措施。）

- 连接屏蔽丝网时，应确保表面积尽可能大（使用电缆夹或 EMC 电缆衬垫）。在连接时可以使用随变频器提供的安装设备。
- 端接屏蔽丝网时，不要将其端部扭结（辫状），否则会影响高频屏蔽效果。
- 如果为了安装电动机隔离器或电动机继电器而必须破坏屏蔽丝网的连续性，则衔接部分必须保持尽可能低的高频阻抗。

电缆长度和横截面积

变频器已在指定电缆长度和电缆横截面积的情况下进行了测试。如果增大横截面积，会使电缆的电容增大，从而导致漏电流增加。因此，这个时候必须要相应地减小电缆长度。

开关频率

如果为了降低电动机声源性噪音而为变频器配备了正弦波滤波器，则必须根据正弦波滤波器的说明在参数 14-01 中设置开关频率。

使用铝导体时的注意事项

对于横截面积小于 35 mm² 的电缆，不建议使用铝导体。端子可以使用铝导体进行连接，但导体表面必须清洁，在连接之前，必须除去其氧化层，并使用中性的无酸凡士林油脂进行密封处理。另外，由于铝导体较软，因此必须在两天之后重新紧固端子的螺钉。确保该连接的气密性是非常重要的，否则铝导体的表面会再次被氧化。

任何类型的三相异步标准电动机都可以与变频器相连。小功率电动机一般采用星形连接 (230/400 V, D/Y)。大功率电动机采用三角形接法连接 (400/690 V, D/Y)。有关正确的连接模式和电压，请参阅电动机的铭牌。

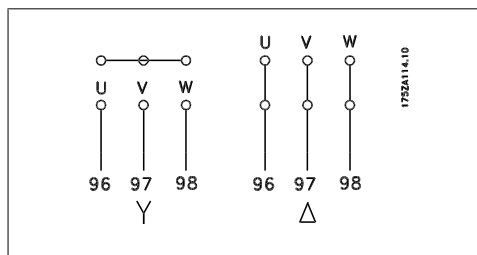


Illustration 4.10: 电动机连接端子

注意
如果电动机没有相绝缘纸或其它适合使用供电设备（比如变频器）的绝缘措施，可在变频器的输出端安装一个正弦波滤波器。（符合 IEC 60034-17 标准的电动机不需要正弦波滤波器）。

编号	96	97	98	电动机电压为主电源电压的 0-100%。
	U	V	W	电动机引出 3 条电缆
	U1	V1	W1	电动机引出 6 条电缆，采用三角形连接
	W2	U2	V2	
	U1	V1	W1	电动机引出 6 条电缆，采用星形连接
				U2、V2、W2 分别互连 (可选的端子盒)
编号	99			接地
	PE			

Table 4.6: 3 线和 6 线的电动机连接。

4.1.10. 电动机接线概述

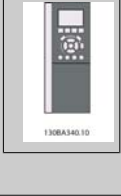
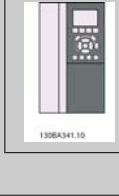



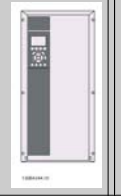

机箱:	A2 (IP 20/IP 21)	A3 (IP 20/IP 21)	A5 (IP 55/IP 66)	B1 (IP 21/IP 55/ IP 66)	B2 (IP 21/ IP 55/ IP 66)	C1 (IP 21/IP 55/ IP 66)	C2 (IP 21/ IP 55/ IP 66)
							
电动机规格:							
200-240 V	1.1-3.0 kW	3.7 kW	1.1-3.7 kW	5.5-11 kW	15 kW	18.5-30 kW	37-45 kW
380-480 V	1.1-4.0 kW	5.5-7.5 kW	1.1-7.5 kW	11-18.5 kW	22-30 kW	37-55 kW	75-90 kW
525-600 V	2.2-4.0 kW	5.5-7.5 kW					
转至:	4.1.11		4.1.12	4.1.13		4.1.14	

Table 4.7: 电动机接线表。

4.1.11. A2 和 A3 的电动机连接

请按图逐步将电动机连接到变频器上。

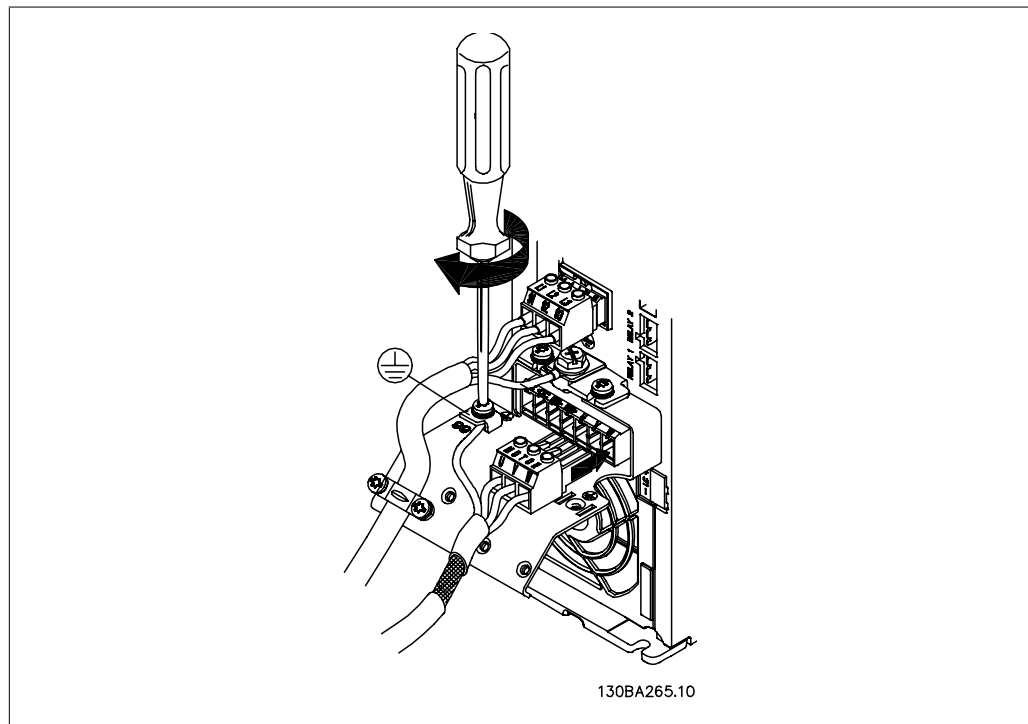


Illustration 4.11: 首先，断开电动机接地，然后，将电动机 U、V 和 W 电线插入插头并拧紧。

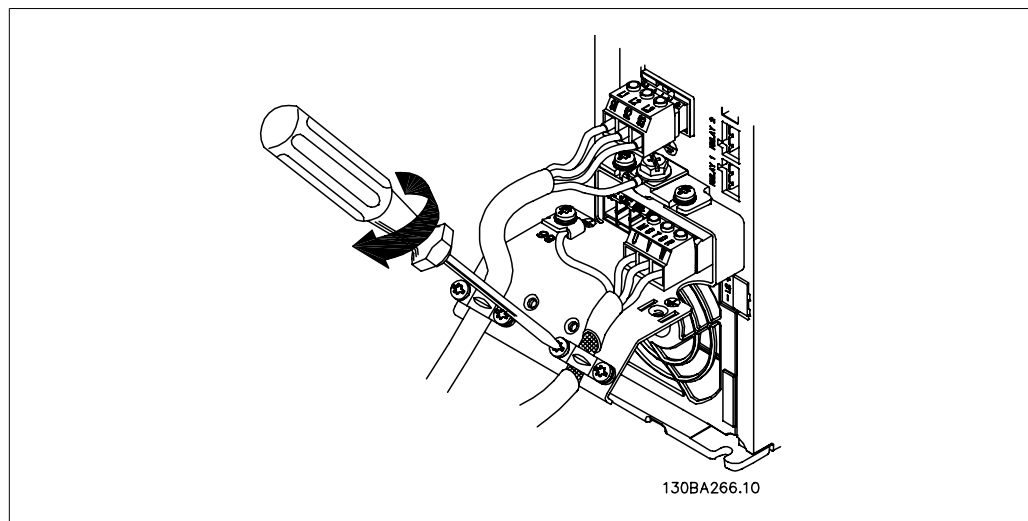


Illustration 4.12: 安装电缆夹，以确保机架和屏蔽丝网达到 360 度连接。注意，请去除电缆夹下面电动机电缆的外部绝缘层。

4.1.12. A5 的电动机连接

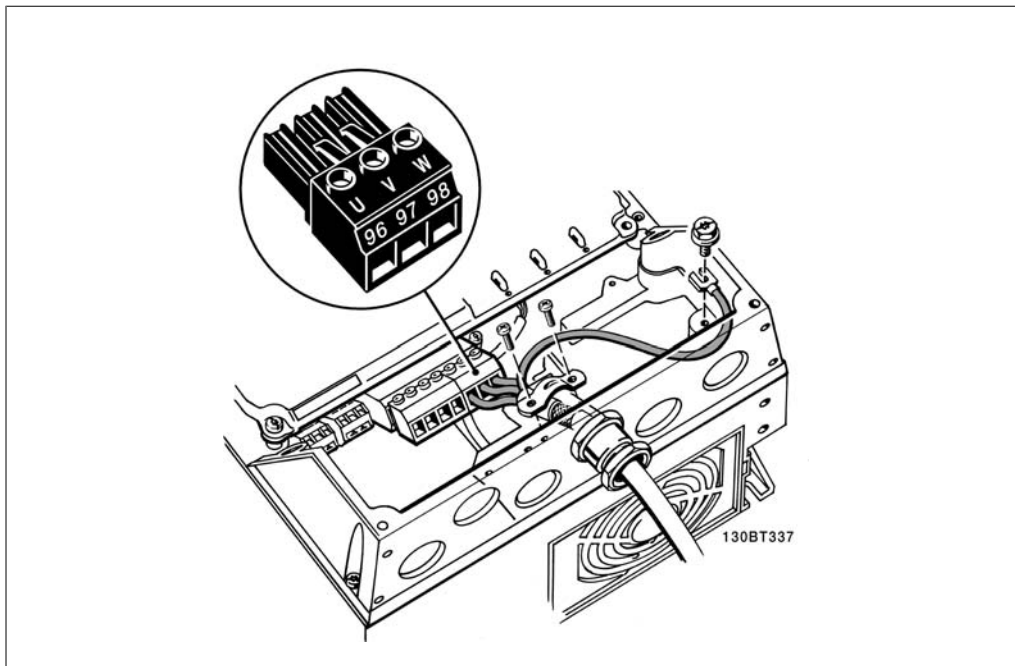


Illustration 4.13: 首先端接电动机地线，然后将电动机的 U、V 和 W 电线接入端子并拧紧。确保已剥去 EMC 线夹下方的电动机电缆的外部绝缘层。

4.1.13. B1 和 B2 的电动机连接

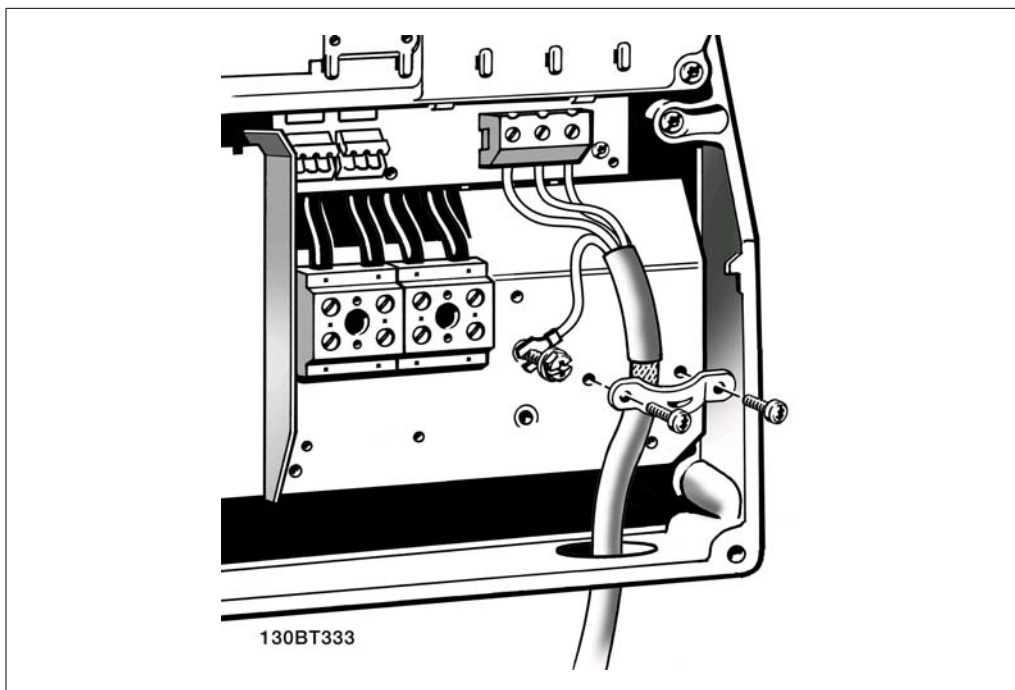


Illustration 4.14: 首先，断开电动机接地，然后，将电动机 U、V 和 W 电线接入端子并拧紧。请确保去除 EMC 电缆夹下面电动机电缆的外部绝缘层。

4.1.14. C1 和 C2 的电动机连接

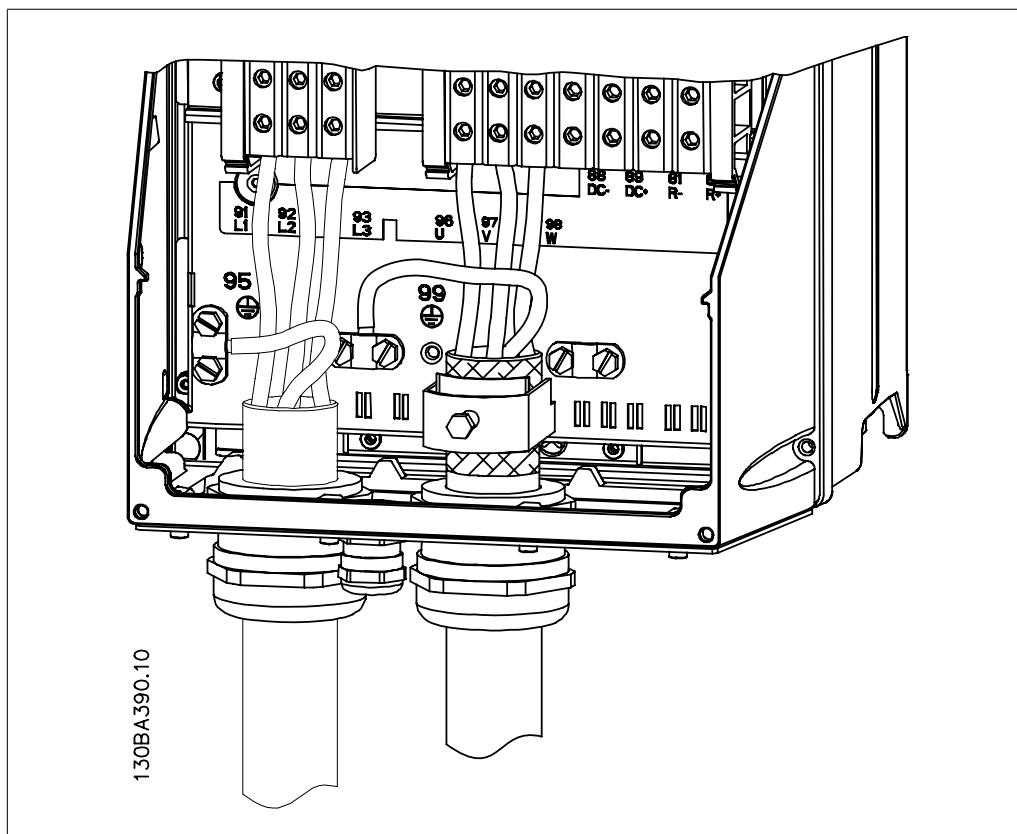


Illustration 4.15: 首先，断开电动机接地，然后，将电动机 U、V 和 W 电线接入端子并拧紧。请确保去除 EMC 电缆夹下面电动机电缆的外部绝缘层。

4.1.15. 接线示例与测试

下文介绍了如何端接控制电线以及如何对其进行操作。有关控制端子的功能、设置和接线的说明，请参阅 *如何对变频器进行设置* 一章。

4.1.16. 访问控制端子

控制电缆的所有端子均位于变频器正面的端子盖下。用螺丝刀拆卸端子盖。

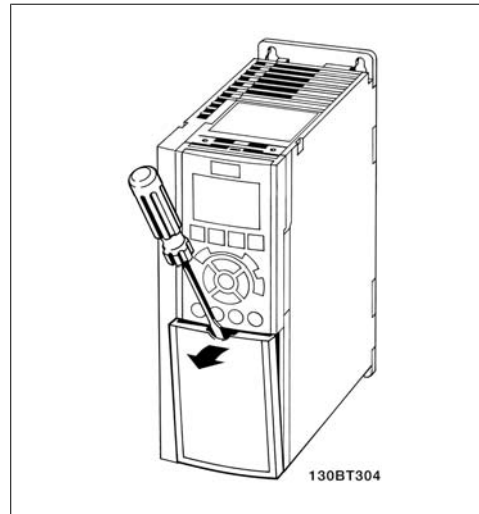


Illustration 4.16: A2 和 A3 机箱

拆卸前盖，以访问控制端子。装上前盖时，请使用 2 Nm 的转矩确保适当紧固。

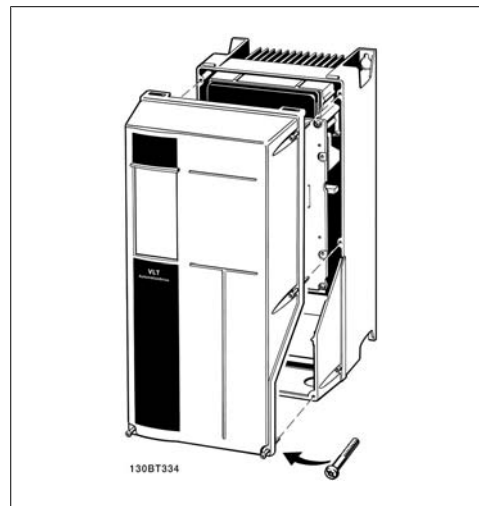


Illustration 4.17: A5、B1、B2、C1 和 C2 机箱

4.1.17. 控制端子

图形参考编号：

1. 10 针的数字输入输出插头。
2. 3 针的 RS-485 总线插头。
3. 6 针的模拟输入输出插头。
4. USB 连接。

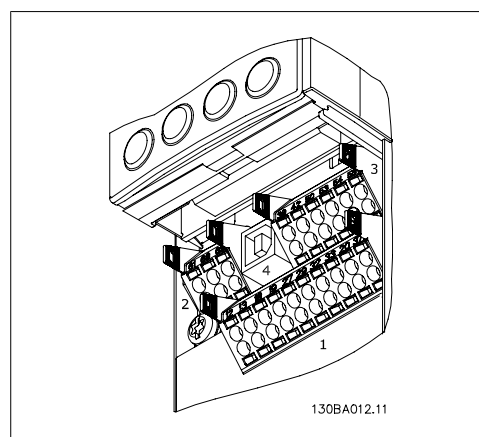


Illustration 4.18: 控制端子（所有机箱）

4.1.18. 如何测试电动机和旋转方向。



注意，电动机可能会意外启动，请确保没有人员或设备处于危险之中！

请按照以下步骤测试电动机连接和旋转方向。开始时，不要接通设备电源。

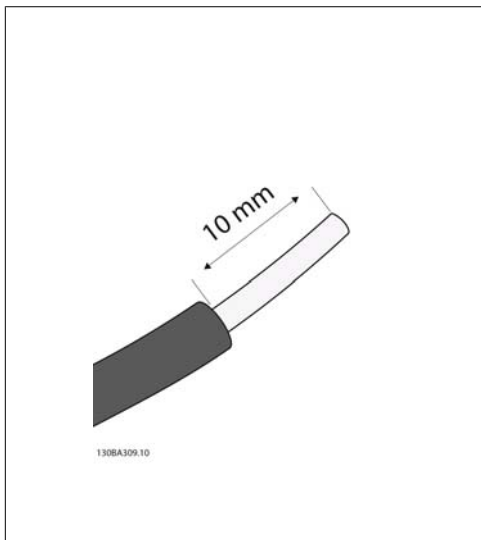


Illustration 4.19:

步骤 1: 首先，将电线两端去除 50 到 70 mm 的绝缘层。

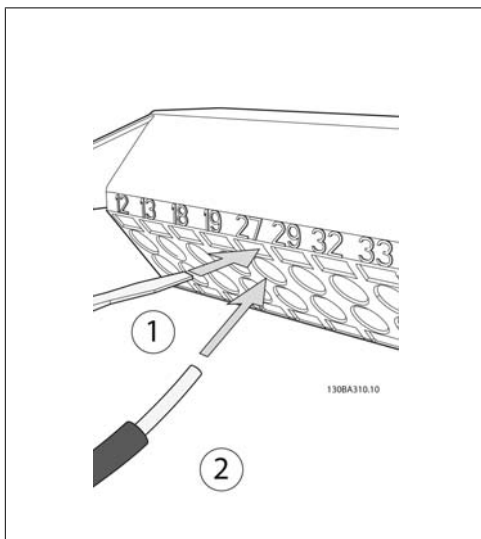


Illustration 4.20:

步骤 2: 使用适当的端子螺丝刀将电线一端插入端子 27。（注意：对于带有安全停止功能的设备，请不要去除端子 12 和 37 之间现有的跳线，否则设备将无法运行！）

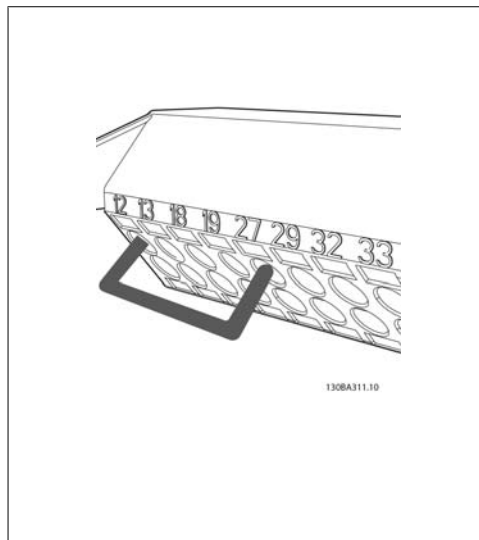


Illustration 4.21:

步骤 3: 将电线的另一端插入端子 12 或 13。（注意：对于带有安全停止功能的设备，请不要去除端子 12 和 37 之间现有的跳线，否则设备将无法运行！）



Illustration 4.22:

步骤 4: 给设备加电，然后按 [Off]（停止）按钮。此时，电动机不应旋转。按 [Off]（停止）按钮可随时停止电动机。注意，[OFF]（停止）按钮上的指示灯应该亮起。如果报警或警告指示灯闪烁，请参阅第 7 章的相关内容。

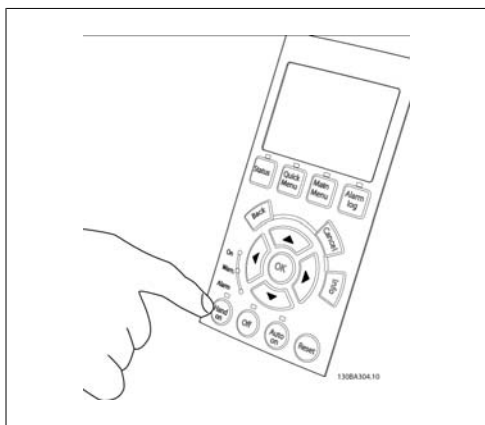


Illustration 4.23:

步骤 5: 按 [Hand on]（手动启动）按钮。该按钮上的指示灯应亮起，电动机可能会旋转。



Illustration 4.26:

步骤 8: 按 [Off]（停止）按钮再次使电动机停止。



Illustration 4.24:

步骤 6: 电动机的速度可在 LCP 上看到。按向上 (▲) 和向下 (▼) 箭头按钮可以调整速度。

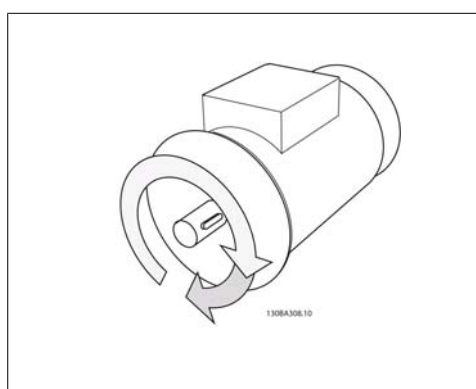


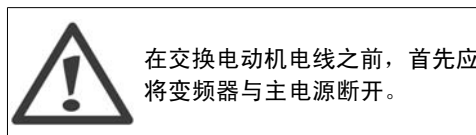
Illustration 4.27:

步骤 9: 如果旋转方向不正确，请交换两根电动机电线。



Illustration 4.25:

步骤 7: 要移动光标，请使用向左 (◀) 和向右 (▶) 箭头按钮。这样可以大幅度改变速度。



在交换电动机电线之前，首先应将变频器与主电源断开。

4.1.19. 电气安装和控制电缆

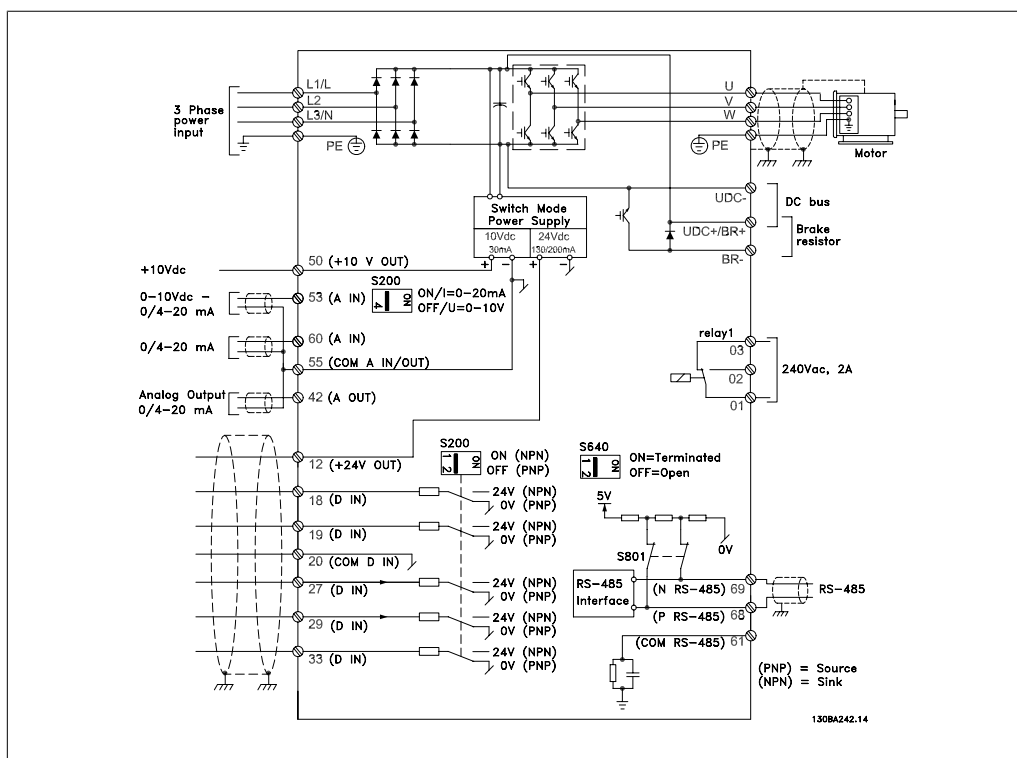


Illustration 4.28: 图示显示了所有电气端子。(仅带有安全停止功能的设备才提供端子 37。)

过长的控制电缆和模拟信号可能会由于主电源电缆的噪音而形成 50/60 Hz 的接地环路（这种情况非常少见，取决于安装）。

如果发生这种情况，请撕开屏蔽丝网或在屏蔽丝网与机架之间插入一个 100 nF 的电容。

注意
 应将数字/模拟输入和输出的通用端连接到单独的通用端子 20、39 和 55 上。这可以避免不同组之间的接地电流干扰。例如，它可以避免打开数字输入时对模拟输入造成干扰。

注意
 控制电缆必须屏蔽/铠装。

1. 请使用附件包中的线夹将屏蔽丝网连接到控制电缆的变频器去耦板上。

有关控制电缆的正确端接方法，请参阅屏蔽/铠装控制电缆接地部分。

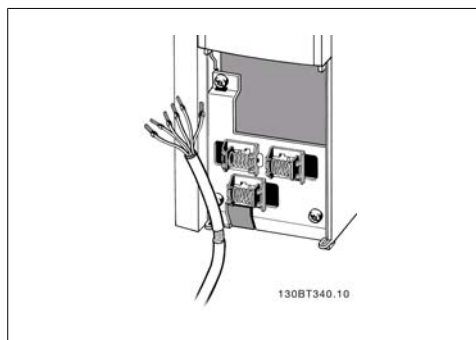


Illustration 4.29: 控制电缆夹。

4

4.1.20. 开关 S201、S202 和 S801

开关 S201 (AI 53) 和 S202 (AI 54) 分别用于选择模拟输入端子 53 和 54 的电流配置 (0 到 20 mA) 或电压配置 (0 到 10 V)。

开关 S801 (BUS TER.) 可用于端接 RS-485 端口 (端子 68 和 69)。

请注意，如果安装某个选件，可能会覆盖这些开关。

默认设置:

S201 (AI 53) = 关 (电压输入)

S202 (AI 54) = 关 (电压输入)

S801 (总线端接) = 关

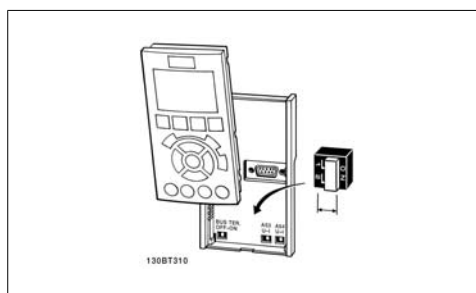


Illustration 4.30: 开关位置。

4.2. 最终优化与测试

4.2.1. 最终优化与测试

要优化电动机主轴性能并针对所连接的电动机和整个系统来优化变频器，请执行以下步骤。确保变频器和电动机连接，并且变频器已接通电源。



注意

在加电前，确保所连接的设备已准备就绪。

步骤 1. 找到电动机铭牌



注意

电动机可能是星形 (Y) 或三角形接法连接 (□)。此信息位于电动机铭牌数据中。

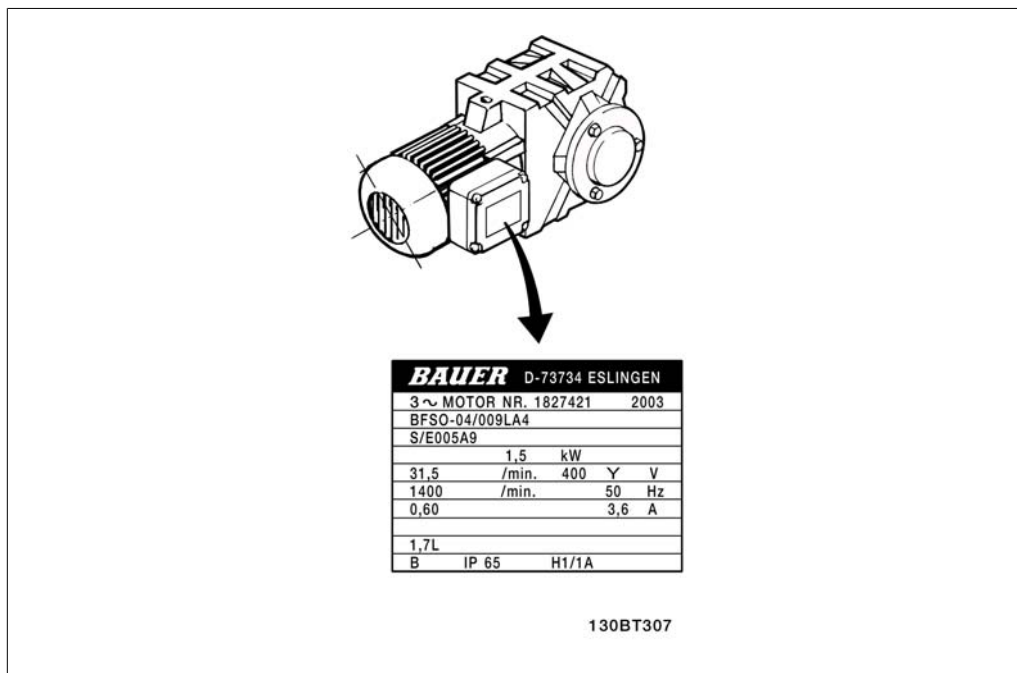


Illustration 4.31: 电动机铭牌示例

步骤 2. 在以下参数列表中输入电动机铭牌数据

要访问此列表，请首先按 [QUICK MENU]（快捷菜单）键，然后选择“Q2 快捷设置”。

1.	电动机功率 [kW] 或电动机功率 [HP]	参数 1-20 参数 1-21
2.	电动机电压	参数 1-22
3.	电动机频率	参数 1-23
4.	电动机电流	参数 1-24
5.	电动机额定转速	参数 1-25

Table 4.8: 电动机相关参数

步骤 3. 激活自动电动机调整 (AMA)

执行 AMA，确保达到最佳的性能。AMA 自动从相连的特定电动机获取测量结果，并对系统差异进行补偿。

- 将端子 27 连接到端子 12 或使用 [QUICK MENU]（快捷菜单）和“Q2 快捷设置”，并在参数 5-12 中将端子 27 设置为无功能（参数 5-12 [0]）。
- 按 [QUICK MENU]（快捷菜单），选择“Q3 功能设置”，选择“Q3-1 一般设置”，选择“Q3-10 高级电动机设置”，然后向下滚动到 AMA（参数 1-29）。
- 按 [OK]（确定）激活 AMA（参数 1-29）。
- 选择运行完整或精简 AMA。如果安装了正弦波滤波器，则只能运行精简 AMA，否则请在 AMA 过程中卸下正弦波滤波器。
- 按 [OK]（确定）键。显示屏应显示“按 [Hand on]（手动启动）启动”。
- 按 [Hand on]（手动启动）键。一个进度条表明了是否正在运行 AMA。

运行过程中停止 AMA

- 按 [OFF]（停止）键 - 变频器将进入报警模式，显示器显示 AMA 已被用户终止。

AMA 执行成功

- 显示屏显示“按 [确定] 完成 AMA”。
- 按 [OK]（确定）键退出 AMA 状态。

AMA 执行不成功

1. 变频器进入报警模式。疑难解答章节对报警进行了说明。
2. [Alarm Log] (报警记录) 中的“报告值”显示了 AMA 在变频器进入报警模式之前最后执行的测量步骤。该编号以及报警说明有助于进行疑难解答。如果要与 Danfoss Service 联系，请务必提供编号和报警说明。

**注意**

AMA 执行不成功通常是因为电动机铭牌数据输入不正确，或者是电动机与变频器之间的功率规格相差过大造成的。

步骤 4: 设置速度极限和加减速时间

设置需要的速度极限和加减速时间。

最小参考值	参数 3-02
最大参考值	参数 3-03

电动机速度下限	参数 4-11 或 4-12
电动机速度上限	参数 4-13 或 4-14

加速时间 1 [s]	参数 3-41
减速时间 1 [s]	参数 3-42

要了解如何轻松设置这些参数，请参阅 *如何对变频器进行设置* 中的“快捷菜单模式”部分。

5. 如何操作变频器

5.1. 有三种操作方法

5.1.1. 有三种操作方法

可以通过三种方法操作变频器：

1. 图形化本地控制面板 (GLCP)，请参阅 5.1.2
2. 数字式本地控制面板 (NLCP)，请参阅 5.1.3
3. RS-485 串行通讯或 USB，两者均可用于 PC 连接，请参阅 5.1.4

如果变频器安装了现场总线选件，请参阅相关文档。

5.1.2. 如何操作图形化 LCP (GLCP)

以下说明适用于 GLCP (LCP 102)。

GLCP 分为四个功能组：

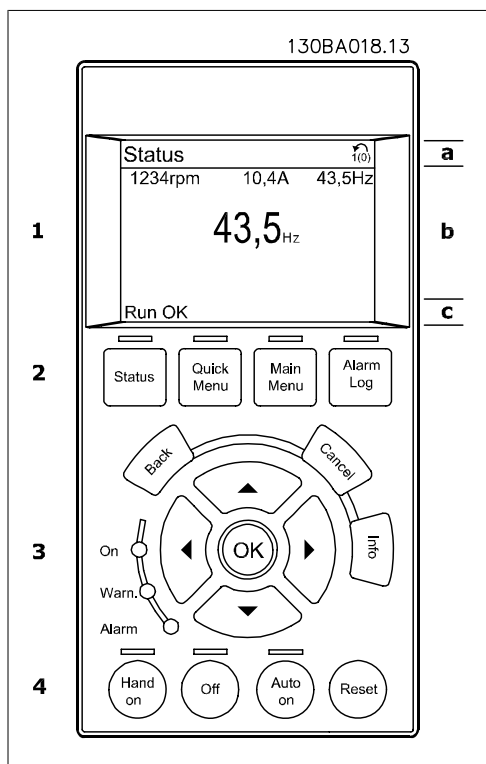
1. 带有状态行的图形显示屏。
2. 菜单键和指示灯 (LED) – 用于选择模式、更改参数和切换显示功能。
3. 导航键和指示灯 (LED)。
4. 操作键和指示灯 (LED)。

图形显示器：

LCD 显示器带有背光，它总共可以显示 6 行字母数字信息。所有数据都显示在 LCP 中，它在 [Status] (状态) 模式下最多可以显示 5 个运行变量。

显示行：

- a. **状态行：** 显示图标和图形的状态信息。
- b. **第 1-2 行：** 操作员数据行，显示用户定义或选择的数据和变量。通过按 [Status] (状态) 键，最多可以再增加一行。
- c. **状态行：** 显示文本的状态信息。



显示器分为 3 个区域：

上部区域 (a) 在状态模式下显示状态，在非状态模式下以及发生报警/警告时最多可以显示 2 个变量。

此外还将按照在参数 0-10（有效菜单）中的选择显示有效菜单的编号。如果正在对有效菜单之外的其它菜单进行设置，所设置菜单的编号将显示在右侧的括号中。

中部区域 (b) 最多显示 5 个变量并带有相关单位，无论状态如何。发生报警/警告时，将显示警告（而不是变量）。

通过按 [Status]（状态）键，可以在 3 个状态读数显示器之间切换。每个状态屏幕显示了具有不同格式的运行变量 - 请参阅下文。

所显示的每一个运行变量可以与多个参数值或测量值关联。借助参数 0-20、0-21、0-22、0-23 和 0-24 可以定义要显示的参数值/测量值。通过 [QUICK MENU]（快捷菜单）、“Q3 功能设置”、“Q3-1 一般设置”、“Q3-13 显示设置”可以访问这些参数。

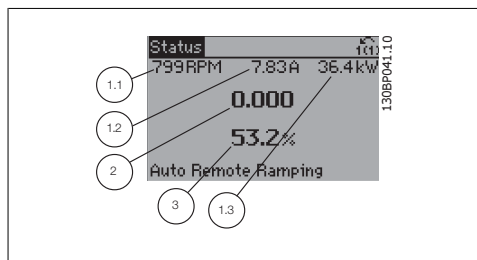
在参数 0-20 到参数 0-24 中选择的每个参数值/测量值读数参数都有自己的刻度以及小数点（可能存在）后的数字位数。在显示较大的数值时，小数点后面的数字位数会较少。

例如：电流读数

5. 25 A; 15. 2 A 105 A。

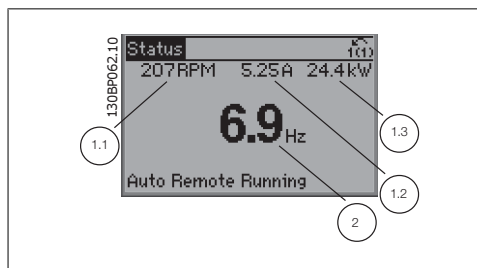
状态显示 I:

这是启动或初始化之后的标准显示状态。
 对于所显示的运行变量（1.1、1.2、1.3、2和3），要获得同其关联的参数值/测量值的信息，请使用 [INFO]（信息）键。
 要了解在该显示器中显示的运行变量，请参阅图解。1.1、1.2和1.3以小尺寸显示。2和3以中等尺寸显示。



状态显示 II:

要了解在该显示器中显示的运行变量（1.1、1.2、1.3和2），请参阅图解。
 本示例分别选择了速度、电动机电流、电动机功率以及频率作为在第1行和第2行显示的变量。
 1.1、1.2和1.3以小尺寸显示。2以大尺寸显示。

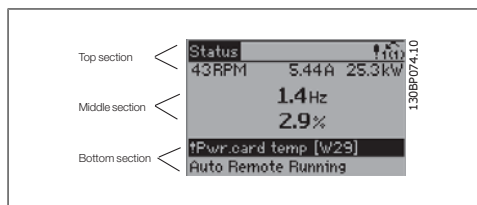


状态显示 III:

该状态显示了与智能逻辑控制有关的事件和操作。有关详细信息，请参阅 *智能逻辑控制* 章节。



底部区域始终用于在状态模式下显示变频器的状态。



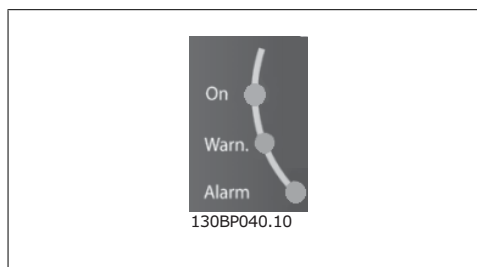
调整显示器对比度

按 [status]（状态）和 [▲] 键可以使显示屏变暗
 按 [status]（状态）和 [▼] 键可以使显示屏变亮

指示灯 (LED):

如果超过了特定的阈值，报警和/或警告 LED 将亮起。同时会在控制面板上显示状态和报警文字。
 当变频器获得主电源电压、直流总线端子或 24 V 外接电源的供电后，“On”（开）LED 会亮起。同时，背光也将打开。

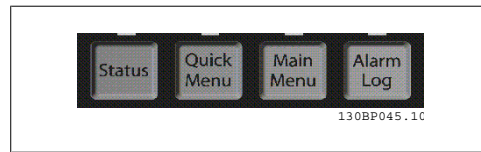
- 绿色 LED/启动：控制部分正在工作。
- 黄色 LED/警告：指示警告。
- 闪烁的红色 LED/报警：指示报警。



GLCP 键

菜单键

菜单键按功能分为几类。显示器和指示灯下方的键用于参数设置，包括选择正常运行期间的显示内容。



[Status] (状态)

表明变频器和/或电动机的状态。按 [Status] (状态) 键可以选择 3 个不同的读数。

5 行读数，4 行读数或智能逻辑控制。

[Status] (状态) 用于选择显示模式，或用于从 Quick Menu (快捷菜单) 模式、Main Menu (主菜单) 或报警模式返回显示模式。[Status] (状态) 键还用于切换单读数或双读数模式。

[Quick Menu] (快捷菜单)

可以快捷设置变频器。最常用的 HVAC 功能可在此设置。

[Quick Menu] (快捷菜单) 包括以下内容：

- 个人菜单
- 快捷设置
- 功能设置
- 已完成的更改
- 日志

“功能设置”提供了一种快速方便地访问大多数 HVAC 应用所要求的各个参数的方法。这些应用包括大多数的 VAV 和 CAV 送风和回风设备、冷却塔鼓风机、主泵/辅助泵和冷却器水泵以及其它泵、鼓风机和压缩机应用。它还包括用来选择下述内容的参数：在 LCP 上显示的变量、数字预置速度、模拟参考值的标定、闭环单区域和多区域应用以及与鼓风机、泵和压缩机有关的特定功能。

除非通过参数 0-60、0-61、0-65 或 0-66 创建了密码，否则可以立即访问这些快捷菜单参数。您可以直接在快捷菜单模式和主菜单模式之间进行切换。

[Main Menu] (主菜单)

可对所有参数进行编程。

除非通过参数 0-60、0-61、0-65 或 0-66 创建了密码，否则可以立即访问这些主菜单参数。对大多数 HVAC 应用而言，您不必访问主菜单参数，因为 Quick Menu (快捷菜单)、Quick Set-up (快捷设置) 和 Function Set-up (功能设置) 提供了最简单、最快速的方式来访问所要求的典型参数。

您可以直接在主菜单模式和快捷菜单模式之间进行切换。

按住 [Main Menu] (主菜单) 键 3 秒钟，可以设置参数快捷键。参数快捷键允许直接访问任何参数。

[Alarm Log] (报警记录)

显示了包含五个最新报警的报警列表 (编号为 A1-A5)。要获得报警的其它信息，请使用箭头键指向报警编号，然后按 [OK] (确定)。将显示有关变频器状态的信息，然后进入报警模式。

[Back] (返回)

可返回导航结构的上一步或上一层。

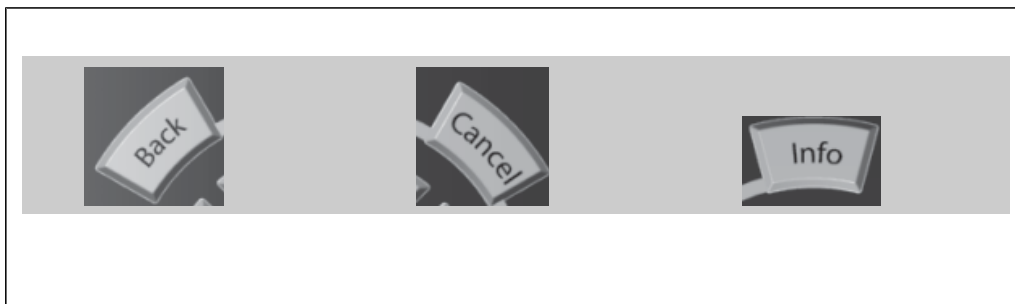
[Cancel] (取消)

取消您最后的更改或命令 (只要显示内容尚未发生变化)。

[Info] (信息)

显示任何显示窗口中的命令、参数或功能的相关信息。每当需要帮助时，[Info] (信息) 键都可以为您提供详细的信息。

按 [Info] (信息)、[Back] (返回) 或 [Cancel] (取消) 中的任何一个键，都可以退出信息模式。

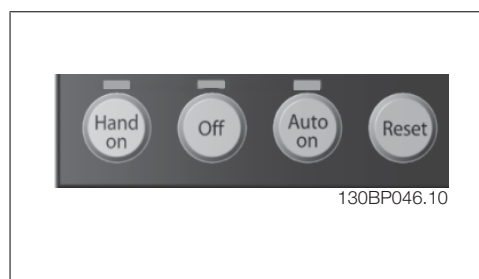
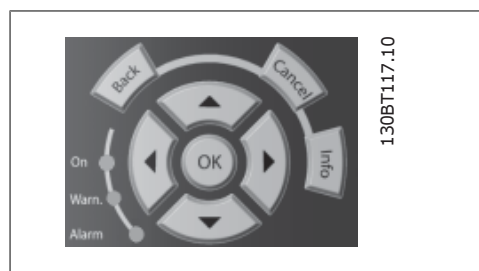


导航键

使用四个导航箭头可在 [Quick Menu] (快捷菜单)、[Main Menu] (主菜单) 和 [Alarm Log] (报警记录) 中的不同选项之间进行导航。这些键用于移动光标。

[OK] (确定) 用于选取光标指示的参数以及确认参数更改。

用于本地控制的操作键位于控制面板的底部。



[Hand On] (手动启动)

允许您通过 GLCP 控制变频器。[Hand on] (手动启动) 键还可以启动电动机。现在您可以通过箭头键来输入电动机速度数据。通过参数 *0-40 LCP 的手动启动键*，您可以选择启用 [1] 还是禁用 [0] 该键。

启用 [Hand on] (手动启动) 后，下列控制信号仍将有效：

- [Hand on] (手动启动) - [Off] (停止) - [Auto on] (自动启动)
- 复位
- 惯性停止反逻辑
- 反向
- 菜单选择低位 (lsb) - 菜单选择高位 (msb)
- 来自串行通讯的停止命令
- 快速停止
- 直流制动



注意

通过控制信号或串行总线激活的外部停止信号要优先于通过 LCP 给出的“启动”命令。

[Off] (关)

用于停止连接的电动机。通过参数 *0-41 LCP 的停止键*，您可以选择是启用 [1] 还是禁用 [0] 该键。如果没有选择外部停止功能，并且禁用了 [Off] (停止) 键，则只能通过断电来停止电动机。

[Auto On] (自动启动)

允许通过控制端子和/或串行通讯来控制变频器。在控制端子和/或总线上给出启动信号后，变频器将启动。通过参数 0-42 *LCP 的自动启动键*，您可以选择启用 [1] 还是禁用 [0] 该键。

**注意**

通过数字输入激活的手动-停止-自动信号比控制键 [Hand on] (手动启动) - [Auto on] (自动启动) 的优先级高。

[Reset] (复位)

用于在报警 (跳闸) 后使变频器复位。可通过参数 0-43 *LCP 的复位键* 来选择启用 [1] 或禁用 [0] 该键。

按住 [Main Menu] (主菜单) 键 3 秒钟，可以设置参数快捷键。参数快捷键允许直接访问任何参数。

5.1.3. 如何操作数字式 LCP (NLCP)

以下说明适用于 NLCP (LCP 101)。
该控制面板分为四个功能组：

1. 数字式显示器。
2. 菜单键和指示灯 (LED) - 用于更改参数和切换显示功能。
3. 导航键和指示灯 (LED)。
4. 操作键和指示灯 (LED)。

**注意**

使用数字式本地控制面板 (LCP101) 无法进行参数复制。

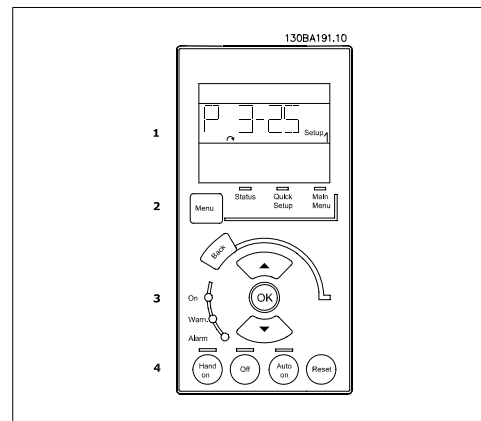


Illustration 5.1: 数字式 LCP (NLCP)

选择下述其中一种模式：

状态模式：显示变频器或电动机的状态。
一旦发生报警，NLCP 将自动切换到状态模式。
可以显示多个报警。

快捷设置或主菜单模式：显示参数和参数设置。

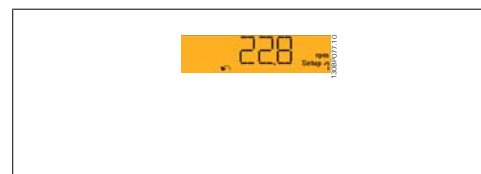


Illustration 5.2: 状态显示示例

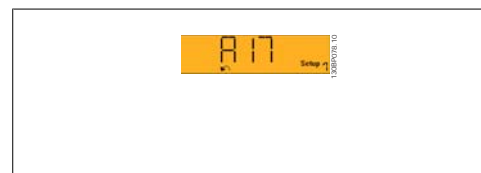


Illustration 5.3: 报警显示示例

指示灯 (LED)：

- 绿色 LED/启动：指示控制部分是否已启动。
- 黄色 LED/警告：指示警告。
- 闪烁的红色 LED/报警：指示报警。

菜单键

[Menu] (菜单)，用于选择下述其中一种模式：

- 状态
- 快捷设置
- 主菜单

主菜单用于对所有参数进行设置。

除非通过参数 0-60、0-61、0-65 或 0-66 创建了密码，否则可以立即访问这些参数。

快捷设置用于仅使用最基本的参数设置变频器。

当参数值闪烁时，可使用上/下箭头更改参数值。

通过多次按 [Menu] (菜单) 键，直到主菜单 LED 亮起，可以选择主菜单。

选择参数组 [xx-__]，然后按 [OK] (确定)

选择参数 [__-xx]，然后按 [OK] (确定)

如果参数为数组参数，请选择数组编号，然后按 [OK] (确定)

选择所需的数据值，然后按 [OK] (确定)

导航键 [Back] (后退) 用于后退操作

箭头 [▲] [▼] 键用于在参数组之间、参数之间和参数之内进行选择。

[OK] (确定) 用于选取光标指示的参数以及确认参数更改。

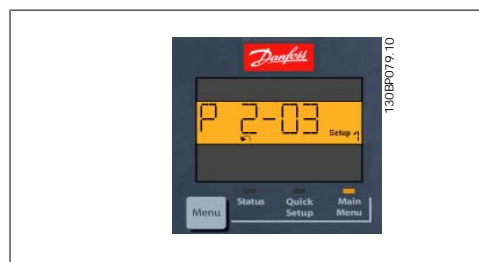


Illustration 5.4: 显示示例

操作键

用于本地控制的键位于控制面板的底部。

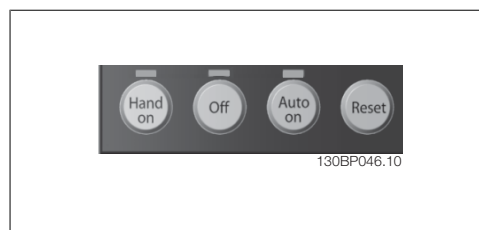


Illustration 5.5: 数字式 CP (NLCP) 的操作键

[Hand on] (手动启动) 允许您通过 LCP 控制变频器。[Hand on] (手动启动) 还可以启动电动机。现在您可以通过箭头键来输入电动机速度数据。通过参数 0-40 LCP 的手动启动键，您可以启用 [1] 或禁用 [0] 该键。

通过控制信号或串行总线激活的外部停止信号要优先于通过 LCP 给出的“启动”命令。

启用 [Hand on] (手动启动) 后，下列控制信号仍将有效：

- [Hand on] (手动启动) - [Off] (停止) - [Auto on] (自动启动)
- 复位
- 惯性停止反逻辑
- 反向
- 菜单选择 lsb - 菜单选择 msb
- 来自串行通讯的停止命令
- 快速停止
- 直流制动

[Off] (停止) 用于停止连接的电动机。通过参数 0-41 LCP 的停止键，您可以启用 [1] 或禁用 [0] 该键。

如果没有选择外部停止功能，并且禁用了 [Off] (停止) 键，则可以通过断开主电源来停止电动机。

[Auto on] (自动启动) 键允许通过控制端子和/或串行通讯来控制变频器。控制端子和/或总线收到启动信号后, 变频器将启动。通过参数 0-42 *LCP* 的自动启动键, 您可以启用 [1] 或禁用 [0] 该键。



注意

通过数字输入的有效“手动 - 停止 - 自动”信号比控制键 [Hand on] (手动启动) 和 [Auto on] (自动启动) 具有更高的优先级。

[Reset] (复位) 键用于在报警 (跳闸) 后使变频器复位。通过参数 0-43 *LCP* 的复位键, 您可以启用 [1] 或禁用 [0] 该键。

5

5.1.4. RS-485 总线连接

借助 RS-485 标准接口可将一个或多个变频器连接到控制器 (或主站)。端子 68 同 P 信号端子 (TX+、RX+) 相连, 端子 69 同 N 信号端子 (TX-、RX-) 相连。

如果要将多个变频器连接到某个主站, 请使用并行连接。

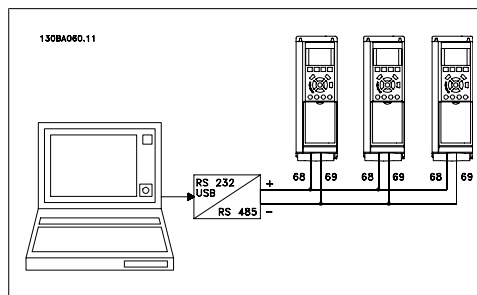


Illustration 5.6: 连接示例。

为了避免屏蔽丝网中出现电势均衡电流, 请通过端子 61 (该端子经过 RC 回路同机架连接) 将电缆屏蔽丝网接地。

总线端接

必须通过电阻器网络在 RS-485 总线两端端接。如果变频器是 RS-485 回路中最后一个设备上的第一个变频器, 请将控制卡上的开关 S801 设为“开”。

有关详细信息, 请参阅开关 S201、S202 和 S801 部分。

5.1.5. 如何将 PC 连接到 FC 100

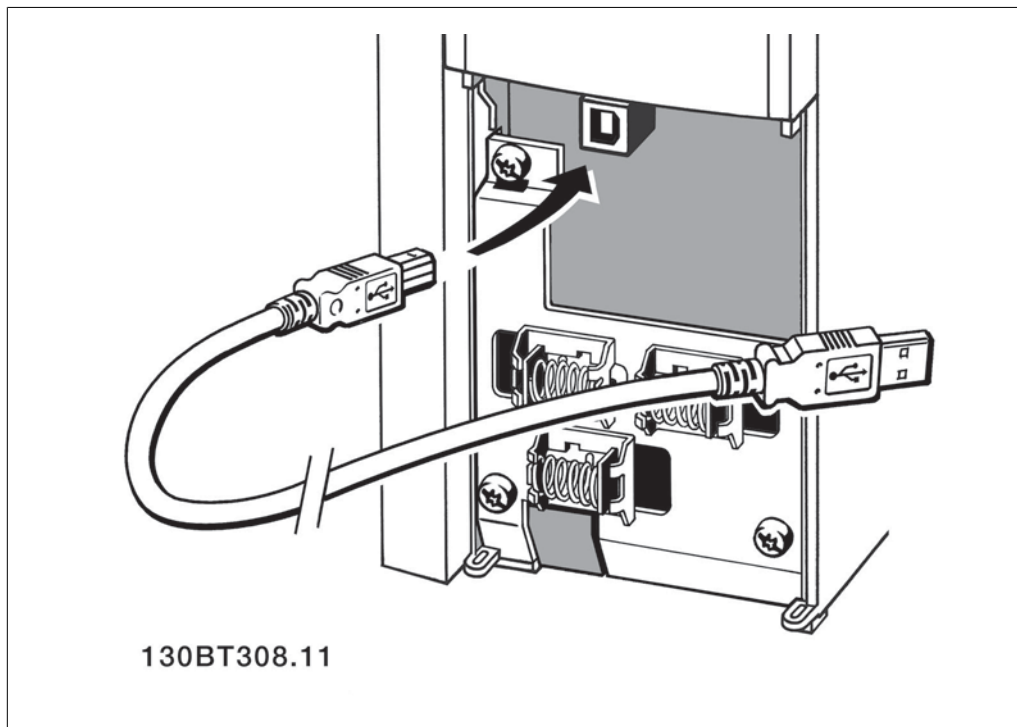
若要从 PC 控制或设置变频器，请安装 MCT 10 设置软件。

可通过标准的（主机/设备）USB 电缆或 RS-485 接口来连接 PC，详情请参阅 VLT[□] HVAC 变频器设计指南中“如何安装”一章的“其他连接安装”。



注意

USB 连接与供电电压（PELV）以及其它高电压端子之间都是绝缘的。USB 连接与变频器上的保护接地相连。请仅使用绝缘的便携式电脑与 VLT HVAC 变频器上的 USB 连接器进行 PC 连接。



5

5.1.6. PC 软件工具

PC 软件 - MCT 10

所有变频器都配备有串行通讯端口。Danfoss 提供了用于 PC 和变频器之间通讯的 PC 工具，即 VLT 运动控制工具 MCT 10 设置软件。

MCT 10 设置软件

MCT 10 是一个易于使用的交互工具，可用于设置变频器中的参数。该软件可从 Danfoss 网站下载，网址是：<http://www.vlt-software.com>。

MCT 10 设置软件可用于：

- 以脱机方式规划通讯网络。MCT 10 包括一个完整的变频器数据库
- 联机试运行变频器
- 保存所有变频器的设置
- 替换网络中的变频器
- 在试运行后，对变频器设置进行简单而准确的记录。
- 扩展现有网络
- 将支持未来开发的变频器

MCT 10 设置软件可通过主站类型 2 连接支持 Profibus DP-V1。它使得以联机方式通过 Profibus 网络读取/写入变频器参数成为可能。这样就不必使用额外的通讯网络。

保存变频器设置:

1. 通过 USB 通讯端口将 PC 连接到本设备。（注意：请将 PC（已与主电源隔离）连接至 USB 端口。否则可能导致设备损坏。）
2. 打开 MCT 10 设置软件
3. 选择“从变频器读取数据”
4. 选择“另存为”

此时，所有参数都将存储到 PC 中。

加载变频器设置:


1. 通过 USB 通讯端口将 PC 连接到变频器
2. 打开 MCT 10 设置软件
3. 选择“打开” - 将显示已存储的文件
4. 打开相应的文件
5. 选择“写入变频器”

现在所有参数设置都将传输到变频器中。

MCT 10 设置软件备有单独的手册：*MG. 10. Rx. yy.*

MCT 10 设置软件的模块

该软件包中含有下列模块:

	<p>MCT 10 设置软件 设置参数 与变频器进行双向复制 记录和输出参数设置（包括图表）</p>
<hr/>	
<p>扩展用户界面 预防性维护计划 时钟设置 同步操作编程 智能逻辑控制器设置</p>	

订购号:

请使用订购号 130B1000 订购包括 MCT 10 设置软件的光盘。

也可以从 Danfoss 网址下载 MCT 10，网址是：*WWW.DANFOSS.COM, Business Area: Motion Controls.*

5.1.7. 提示与技巧

*	对大多数 HVAC 应用来说，快捷菜单、快速设置和功能设置都是最简单、最快速地访问所有典型参数的方法。
*	尽可能执行 AMA，这可以确保最佳的主轴性能
*	可以通过按 [Status] (状态) 和 [▼] 调暗显示器的对比度，或者按 [Status] (状态) 和 [▲] 调亮显示器的对比度
*	[Quick Menu] (快捷菜单) 和 [Changes Made] (已完成的更改) 下将显示出所有已改变出厂设置的参数
*	按下 [Main Menu] (主菜单) 键 3 秒钟可访问任一参数
*	为便于维护，建议您将所有参数复制到 LCP 中。有关详细说明，请参阅参数 0-50

Table 5.1: 提示与技巧

5.1.8. 使用 GLCP 时快速传输参数设置

一旦完成变频器的设置，建议您将参数设置存储（备份）在 GLCP 中，或通过 MCT 10 设置软件工具存储到 PC 中。



注意

执行这些操作前，请先停止电动机。

在 LCP 中存储数据:

1. 转到参数 0-50 *LCP 复制*
2. 按 [OK] (确定) 键
3. 选择“所有参数到 LCP”
4. 按 [OK] (确定) 键

所有参数设置现在都已存储到 GLCP 中，如进度条所示。到达 100% 时，按 [OK] (确定) 键。

此时可将 GLCP 连接到其它变频器，并将上述参数设置复制给该变频器。

将数据从 LCP 传输到变频器:

1. 转到参数 0-50 *LCP 复制*
2. 按 [OK] (确定) 键
3. 选择“从 LCP 传所有参数”
4. 按 [OK] (确定) 键

存储在 GLCP 中的参数设置现在已传输到变频器中，如进度条所示。到达 100% 时，按 [OK] (确定) 键。

5.1.9. 初始化为默认设置

有两种方式可将变频器初始化为默认设置:

建议的初始化方法 (通过参数 14-22)

1. 选择参数 14-22
2. 按 [OK] (确定)
3. 选择“初始化” (如果是 NLCP, 请选择“2”)
4. 按 [OK] (确定)
5. 关闭设备电源, 等待显示器关闭。
6. 重新开启电源, 变频器将复位。注意, 第一次启动需要的时间更长一些。

除以下项目外, 参数 14 - 22 可初始化所有其它设置:

14-50	射频干扰 1
8-30	协议
8-31	地址
8-32	波特率
8-35	最小响应延迟
8-36	最大响应延迟
8-37	最大字节间延迟
15-00 到	运行数据
15-05	
15-20 到	历史记录日志
15-22	
15-30 到	故障日志
15-32	



注意

在个人菜单中选择的参数将始终存在, 并为默认的出厂设置。

手动初始化



注意

执行手动初始化时, 会将串行通讯、射频干扰滤波器设置 (参数 14-50) 以及故障日志设置复位。

删除在个人菜单中选择的参数。

1. 断开主电源, 等待显示器关闭。
- 2a. 在为图形化 LCP (GLCP) 加电时, 同时按下键: [Status] (状态)、[Main Menu] (主菜单)、[OK] (确定)。
- 2b. 在为 LCP 101 数字显示器加电时, 按 [Menu] (菜单)
3. 5 秒之后松开这些键。
4. 变频器现在将被设置为默认设置。

除以下项目外, 该参数可初始化所有其它项目:

15-00	运行时间
15-03	加电次数
15-04	过温次数
15-05	过压次数

6. 如何为变频器编程

6.1. 如何设置

6.1.1. 参数设置

组	标题	功能
0-	运行和显示	这些参数同变频器的基本功能、LCP 按钮的功能以及 LCP 显示器的配置有关。
1-	负载/电动机	该参数组用于电动机设置。
2-	制动	该参数组用于设置变频器的制动功能。
3-	参考值/加减速	这些参数用于处理参考值、定义极限，以及配置变频器对各种变化作出的反应。
4-	极限/警告	该参数组用于配置极限和警告。
5-	数字输入/输出	该参数组用于配置数字输入和输出。
6-	模拟输入/输出	该参数组用于配置模拟输入和输出。
8-	通讯和选件	该参数组用于配置通讯和选件。
9-	Profibus	Profibus 特定参数的参数组。
10-	CAN 现场总线	这些参数用于配置 DeviceNet 选件的底层总线系统，即 CAN 现场总线。
11-	LonWorks	LonWorks 参数的参数组
13-	智能逻辑	智能逻辑控制参数组
14-	特殊功能	该参数组用于配置特殊的变频器功能。
15-	FC 信息	该参数组包括变频器信息，如运行数据、硬件配置和软件版本。
16-	数据读数	与数据读数（如实际参考值、电压、控制字、报警字、警告字和状态字）有关的参数组。
18-	数据读数 2	该参数组包含最近 10 个预防性维护记录。
20-	FC 闭环	该参数组用于配置控制设备输出频率的闭环 PID 控制器。
21-	扩展闭环	用以配置三个扩展闭环 PID 控制器的参数。
22-	应用功能	这些参数用于监视 HVAC 应用。
23-	同步操作	这些参数用于执行每日或每周需要执行的操作，例如工作时间/非工作时间的不同参考值。
25-	多泵控制器	用于配置基本多泵控制器以实现多泵序列控制的参数。
26-	模拟输入输出选件 MCB 109	这些参数用于配置模拟输入输出卡，以提供额外的备用电池、模拟输入和输出。

Table 6.1: 参数组

图形化 (GLCP) 或数字式 (NLCP) 显示屏中会显示参数说明和选项。(请参阅第 5 部分了解详细信息。) 按控制面板上的 [Quick Menu] (快捷菜单) 或 [Main Menu] (主菜单) 按钮, 可以访问这些参数。通过提供启动运行所需的参数, 快捷菜单主要用于启动时试运行设备。主菜单提供对所有参数的访问, 以进行详细的应用编程。

所有数字输入/输出和模拟输入/输出端子都是多功能的。所有端子都具有适合大多数 HVAC 应用的出厂默认功能, 但如果需要其它特殊功能, 则必须根据说明在参数组 5 或 6 中对它们进行设置。

6.1.2. 快捷菜单模式

借助 GLCP 可以访问在“快捷菜单”下列出的所有参数。而通过 NLCP 则只能访问快捷设置参数。使用 [Quick Menu] (快捷菜单) 按钮来设置参数:

按 [Quick Menu] (快捷菜单) 后, 可以显示快捷菜单所包括的不同内容。

针对 HVAC 应用的效率参数设置

只需使用 [Quick Menu] (快捷菜单), 就可以轻松地地为大多数 HVAC 应用设置参数。

用 [Quick Menu] (快捷菜单) 设置参数时最好遵循下述步骤:

1. 按 [Quick Setup] (快捷设置) 可选择基本的电动机设置以及加减速时间等。

2. 按 [Function Set-ups] (功能设置) 可以设置所要求的变频器功能 - 如果 [Quick Setup] (快捷设置) 中的设置没有涵盖这些功能的话。

3. 此时可以选择 *一般设置*、*开环设置*、*闭环设置*或*应用设置*。

建议按所列出的顺序进行设置。

选择 *我的个人菜单* 将仅显示那些事先作为个人参数选择并设置的参数。例如, 为了方便现场的调试/细调工作, AHU 或泵 OEM 可能会在出厂调试期间便预先设置“我的个人菜单”中的参数。这些参数可在参数 0-25 个人菜单中选择。在该菜单中最多可定义 20 个不同参数。

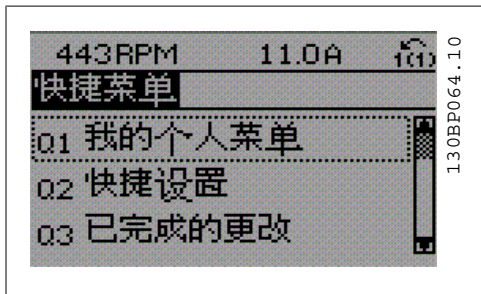


Illustration 6.1: 快捷菜单视图。

参数 名称	[Units] (单位)
0-01 语言	
1-20 电动机功率	[kW]
1-21 电动机功率*	[HP]
1-22 电动机电压	[V]
1-23 电动机频率	[Hz]
1-24 电动机电流	[A]
1-25 电动机额定转速	[RPM]
3-41 斜坡 1 加速时间	[s]
3-42 斜坡 1 减速时间	[s]
4-11 电动机速度下限	[RPM]
4-12 电动机速度下限*	[Hz]
4-13 电动机速度上限	[RPM]
4-14 电动机速度上限*	[Hz]
3-11 点动速度*	[Hz]
5-12 端子 27 数字输入	
5-40 继电器功能	

Table 6.2: 快捷设置参数

*显示内容取决于在参数 0-02 和 0-03 中所作的选择。参数 0-02 和 0-03 的默认设置取决于变频器所销往的地区, 但也可以根据需要进行重新设置。

如果在端子 27 中选择了**无功能**，则启动时不需要为端子 27 连接 +24 V 电源。
如果在端子 27 中选择了**惯性停车**（出厂默认值），则启动时必须为端子 27 连接 +24 V 电源。

如果选择**已完成的更改**，可以得到有关下述内容的信息：

- 最近 10 次更改。可使用上/下导航键浏览最近 10 个变动参数。
- 在默认设置基础上进行的更改。

如果选择**日志**，则可以获得有关显示行读数的信息。该信息以图表形式显示。
只能查看在参数 0-20 和参数 0-24 中选择的显示参数。寄存器中最多可存储 120 个示例，供日后参考。

0-01	语言
值:	
* 英语 (English)	[0]

1-20	电动机功率
值:	
0.09-500 kW	* 同规格有关
功能:	
根据电动机铭牌数据以 kW 为单位输入电动机的标称功率。其默认值对应于设备的标称额定输出。 该参数在电动机运行过程中无法调整。	

1-21	电动机功率 [HP]
值:	
1.5 - 55 HP	* 同规格有关
功能:	
根据电动机的铭牌数据以 HP 为单位输入额定电动机功率。其默认值对应于设备的标称额定输出。 该参数在电动机运行过程中无法调整。	

1-22	电动机电压
值:	
10 -1000 V	* 同规格有关
功能:	
根据电动机铭牌数据输入电动机额定电压。其默认值对应于设备的标称额定输出。 该参数在电动机运行过程中无法调整。	

1-23	电动机频率
值:	
20 - 1000 Hz	* 同规格有关
功能:	
从电动机的铭牌数据选择电动机的频率值。对于以 87 Hz 运行的 230/400 V 电动机，请根据 230 V/50 Hz 时的情况来设置铭牌数据。根据 87 Hz 的应用来调整参数 4-13 <i>电动机速度上限 [RPM]</i> 和参数 3-03 <i>最大参考值</i> 。 该参数在电动机运行过程中无法调整。	

1-24	电动机电流
值:	
.1 -10,000 A	* 同规格有关
功能:	
根据电动机的铭牌数据输入电动机的额定电流值。这个数据用于计算电动机转矩、电动机热保护等等。 该参数在电动机运行过程中无法调整。	

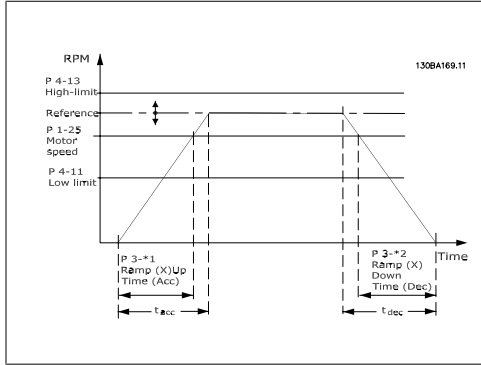
1-25	电动机额定转速
值:	
100 - 60,000 RPM	* 同规格有关
功能:	
根据电动机的铭牌数据输入电动机的额定转速值。这个数据用于计算自动电动机补偿。 该参数在电动机运行过程中无法调整。	

3-41	斜坡 1 加速时间
值:	
1 -3600 s	* 3 s

功能:

输入加速时间，即从 0 RPM 加速到电动机额定速度 $n_{M,N}$ (参数 1-25) 的时间。所选的加速时间应该使加速期间的输出电流不会超过参数 4-18 中的电流极限。请参阅参数 3-42 中的减速时间。

$$\text{参数.3-41} = \frac{t_{acc} \times n_{norm}[\text{参数.1-25}]}{\Delta ref[rpm]} [s]$$

**3-42 斜坡 1 减速时间****值:**

1 - 3600 s * 3 s

功能:

输入减速时间，即从电动机额定速度 $n_{M,N}$ (参数 1-25) 减速到 0 RPM 的时间。所选择的减速时间不应使逆变器因为电动机的发电运行而发生 overvoltage，也不应使所生成的电流超过在参数 4-18 中设置的电流极限。请参阅参数 3-41 中的加速时间。

$$\text{参数.3-42} = \frac{t_{dec} \times n_{norm}[\text{参数.1-25}]}{\Delta ref[rpm]} [s]$$

4-11 电动机速度下限**值:**

0 - 60,000 RPM * 同规格有关

功能:

输入电动机的速度下限。可以根据厂商推荐的最小电动机速度来设置电动机速度下限。电动机速度下限不得超过参数 4-13 电动机速度上限的设置。

4-12 电动机速度下限 [Hz]**值:**

0 - 1000 Hz * 同规格有关

功能:

输入电动机的速度下限。可以对应于电动机主轴的最小输出频率来设置电动机速度下限。电动机速度下限不得超过参数 4-14 电动机速度上限 [Hz] 的设置。

4-13 电动机速度上限**值:**

0 - 60,000 RPM * 同规格有关

功能:

输入电动机的速度上限。可以根据厂商提供的电动机最大额定速度来设置电动机速度上限。电动机速度上限必须大于在参数 4-11 电动机速度下限 中的设置。仅有参数 4-11 或 4-12 会被显示，具体取决于在主菜单中设置的其它参数以及由全球地理位置决定的默认设置。

**注意**

变频器的输出频率值不得超过开关频率的 1/10。

4-14 电动机速度上限 [Hz]**值:**

0 - 1000 Hz * 同规格有关

功能:

输入电动机的速度上限。可以根据厂商建议的电动机主轴最大频率来设置电动机速度上限。电动机速度上限必须大于参数 4-12 电动机速度下限 [Hz] 中的设置。仅有参数 4-11 或 4-12 会被显示，具体取决于在主菜单中设置的其它参数以及由全球地理位置决定的默认设置。

**注意**

最大输出频率不能超过逆变器开关频率 (参数 14-01) 的 10%。

3-11 点动速度 [Hz]**值:**

0 - 1000 Hz * 同规格有关

功能:

点动速度是一个恒定输出速度，点动功能激活后，变频器将以该速度运行。另请参阅参数 3-80。

6.1.3. 功能设置

“功能设置”提供了一种快速方便地访问大多数水和污水处理应用所要求的各个参数的方法。这些应用包括可变转矩、恒定转矩、泵、计量泵、井泵、增压泵、混合器泵、鼓风机以及其它泵和鼓风机应用。它还包括用来选择下述内容的参数：在 LCP 上显示的变量、数字预置速度、模拟参考值的标定、闭环单区域和多区域应用以及与鼓风机、泵和压缩机有关的特定功能。

如何访问“功能设置” - 示例

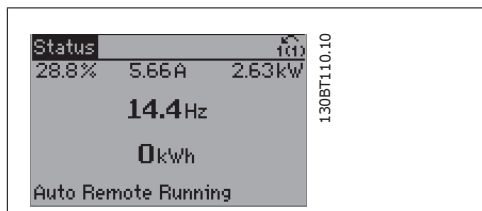


Illustration 6.2: 步骤 1: 打开变频器 (“开”指示灯亮起)

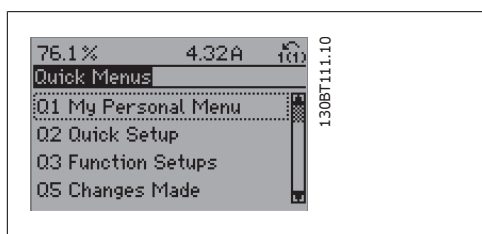


Illustration 6.3: 步骤 2: 按 [Quick Menus] (快捷菜单) 按钮 (随即会显示快捷菜单项)。

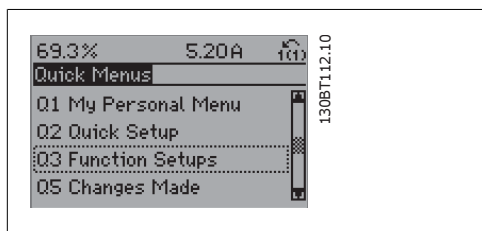


Illustration 6.4: 步骤 3: 使用向上/向下导航键向下滚动到“功能设置”。请按 [OK] (确认)。

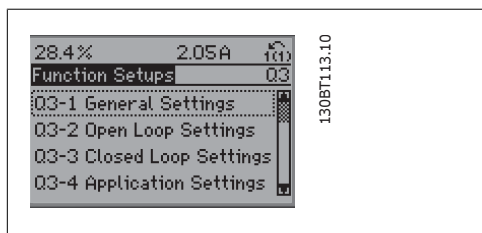


Illustration 6.5: 步骤 4: 随即会显示功能设置选项。选择 03-1 一般设置。请按 [OK] (确认)。

“功能设置”参数的分组方式如下：

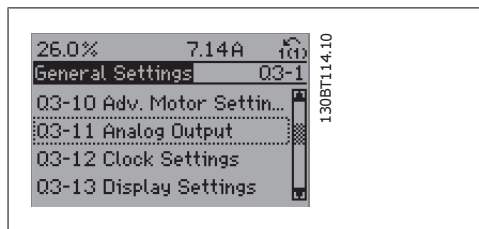


Illustration 6.6: 步骤 5: 使用向上/向下导航键向下滚动到目标选项，比如 03-11 模拟输出。请按 [OK] (确认)。

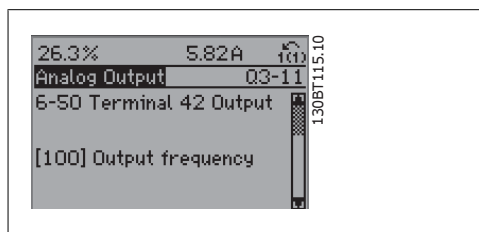


Illustration 6.7: 步骤 6: 选择参数 6-50 端子 42 输出。请按 [OK] (确认)。

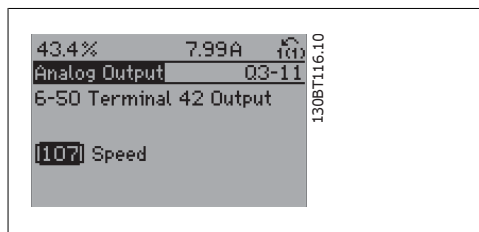


Illustration 6.8: 步骤 7: 使用向上/向下导航键选择不同选项。请按 [OK] (确认)。

Q3-1 一般设置			
Q3-10 高级电动机设置	Q3-11 模拟输出	Q3-12 时钟设置	Q3-13 显示设置
1-90 电动机热保护	6-50 端子 42 输出	0-70 设置日期和时间	0-20 显示行 1.1 (小)
1-93 热敏电阻源	6-51 端子 42 输出最大标定	0-71 日期格式	0-21 显示行 1.2 (小)
1-29 自动电动机调整	6-52 端子 42 输出最小标定	0-72 时间格式	0-22 显示行 1.3 (小)
14-01 开关频率		0-74 DST/夏令时	0-23 显示行 2 (大)
		0-76 DST/夏令时开始	0-24 显示行 3 (大)
		0-77 DST/夏令时结束	0-37 显示文本 1
			0-38 显示文本 2
			0-39 显示文本 3

Q3-2 开环设置	
Q3-20 数字参考值	Q3-21 模拟参考值
3-02 最小参考值	3-02 最小参考值
3-03 最大参考值	3-03 最大参考值
3-10 预置参考值	6-10 端子 53 低电压
5-13 端子 29 数字输入	6-11 端子 53 高电压
5-14 端子 32 数字输入	6-14 端子 53 参考/反馈值低
5-15 端子 33 数字输入	6-15 端子 53 参考/反馈值高

Q3-3 闭环设置		
Q3-30 单区域内部给定值	Q3-31 单区域外部给定值	Q3-32 多区域/高级
1-00 配置模式	1-00 配置模式	1-00 配置模式
20-12 参考值/反馈值单位	20-12 参考值/反馈	20-12 参考值/反馈值单位
3-02 最小参考值	3-02 最小参考值	3-02 最小参考值
3-03 最大参考值	3-03 最大参考值	3-03 最大参考值
6-24 端子 54 参考/反馈值低	6-10 端子 53 低电压	3-15 参考值 1 来源
6-25 端子 54 参考/反馈值高	6-11 端子 53 高电压	3-16 参考值 2 来源
6-26 端子 54 滤波器时间常量	6-14 端子 53 参考/反馈值低	20-00 反馈 1 来源
6-27 端子 54 断线	6-15 端子 53 参考/反馈值高	20-01 反馈 1 转换
6-00 断线超时时间	6-24 端子 54 参考/反馈值低	20-03 反馈 1 来源
6-01 断线超时功能	6-25 端子 54 参考/反馈值高	20-04 反馈 2 转换
20-81 PID 正常/反向控制	6-26 端子 54 滤波器时间常量	20-06 反馈 3 来源
20-82 PID 启动速度 [RPM]	6-27 端子 54 断线	20-07 反馈 3 转换
20-21 给定值 1	6-00 断线超时时间	6-10 端子 53 低电压
20-93 PID 比例增益	6-01 断线超时功能	6-11 端子 53 高电压
20-94 PID 积分时间	20-81 PID 正常/反向控制	6-14 端子 53 参考/反馈值低
	20-82 PID 启动速度 [RPM]	20-93 PID 比例增益
		20-94 PID 积分时间
		4-56 警告反馈过低
		4-57 警告反馈过高
		20-20 反馈功能
		20-21 给定值 1
		20-22 给定值 2

Q3-4 应用设置		
Q3-40 风扇功能	Q3-41 泵功能	Q3-42 压缩机功能
22-60 断裂皮带功能	22-20 低功率自动设置	1-03 转矩特性
22-61 断裂皮带转矩	22-21 低功率检测	1-71 启动延迟
22-62 断裂皮带延迟	22-22 低速检测	22-75 短周期保护
4-64 半自动旁路设置	22-23 无流量功能	22-76 启动间隔
1-03 转矩特性	22-24 无流量延迟	22-77 最短运行时间
22-22 低速检测	22-40 最短运行时间	5-01 端子 27 的模式
22-23 无流量功能	22-41 最短睡眠时间	5-02 端子 29 的模式
22-24 无流量延迟	22-42 唤醒速度	5-12 端子 27 数字输入
22-40 最短运行时间	22-26 空泵功能	5-13 端子 29 数字输入
22-41 最短睡眠时间	22-27 空泵延迟	5-40 继电器功能
22-42 唤醒速度	1-03 转矩特性	1-73 飞车启动
2-10 制动功能	1-73 飞车启动	
2-17 过压控制		
1-73 飞车启动		
1-71 启动延迟		
1-80 停止时功能		
2-00 直流夹持/预热		
4-10 当前电动机速度方向		

有关功能设置参数组的详细说明，另请参阅 *VLT[□] HVAC 变频器操作手册*。

0-20 显示行 1.1 (小)	值:
无	[0]
显示文字 1	[37]
显示文字 2	[38]
显示文字 3	[39]
日期和时间读数	[89]
Profibus 警告字	[953]
读传输错误次数	[1005]
读接收错误次数	[1006]
读总线停止次数	[1007]
警告参数	[1013]
LON 警告字	[1115]
X1F 修订	[1117]
LON Works 修订	[1118]
运转时间	[1501]
千瓦时计数器	[1502]
控制字	[1600]
参考值 [单位]	[1601]
* 参考值 %	[1602]
状态字	[1603]
总线实速 A 信号	[1605]
自定义读数	[1609]
功率 [kW]	[1610]
功率 [hp]	[1611]
电动机电压	[1612]
电动机频率	[1613]
电动机电流	[1614]
频率 [%]	[1615]
转矩 (Nm)	[1616]
速度 [RPM]	[1617]
电动机发热	[1618]

转矩 [%]	[1622]
直流回路电压	[1630]
制动能量/秒	[1632]
制动能量/2 分钟	[1633]
散热片温度	[1634]
变频器热负载	[1635]
逆变器额定电流	[1636]
逆变器最大电流	[1637]
条件控制器状态	[1638]
控制卡温度	[1639]
外部参考值	[1650]
反馈 [单位]	[1652]
数字电位计参考值	[1653]
反馈 1 [单位]	[1654]
反馈 2 [单位]	[1655]
反馈 3 [单位]	[1656]
数字输入	[1660]
53 端切换设置	[1661]
模拟输入端 53	[1662]
54 端切换设置	[1663]
模拟输入端 54	[1664]
模拟输出端 42 [mA]	[1665]
数字输出	[1666]
端子 29 频率	[1667]
端子 33 频率	[1668]
端子 27 脉冲输出	[1669]
端子 29 脉冲输出	[1670]
继电器输出 [二进制]	[1671]
计数器 A	[1672]
计数器 B	[1673]
模拟输入 X30/11	[1675]
模拟输入 X30/12	[1676]

模拟输出 X30/8 mA	[1677]	参考值 [单位] [1601] 以所选单位表示的总参考值（数字/模拟/预置/总线/锁定参考值/升速和减速之和）。
控制字 1 信号	[1680]	*参考值 % [1602] 以百分比表示的总参考值（数字/模拟/预置/总线/锁定参考值/升速和减速之和）。
总线设定 A 信号	[1682]	状态字 [二进制] [1603] 当前状态字
通讯卡状态字	[1684]	主线实速 A 信号 [1605] [Hex] 以十六进制代码形式显示一条或多条警告
FC 口控制字 1	[1685]	功率 [kW] [1610] 电动机消耗的实际功率，单位为 kW。
FC 速度给定 A	[1686]	功率 [hp] [1611] 电动机消耗的实际功率，单位为 HP。
报警字	[1690]	电动机电压 [V] [1612] 供给电动机的电压。
报警字 2	[1691]	频率 [Hz] [1613] 电动机频率，即变频器的输出频率，单位为 Hz。
警告字	[1692]	电动机电流 [A] [1614] 电动机的相电流，测量的是有效值。
警告字 2	[1693]	频率 [%] [1615] 电动机频率，即变频器的输出频率，以百分比表示。
扩展状态字	[1694]	转矩 [%] [1616] 以相对于电动机额定转矩的百分比形式显示当前的电动机负载。
扩展状态字 2	[1695]	速度 [RPM] [1617] 以 RPM（每分钟转数）为单位的速度。在闭环下，该速度即为电动机主轴速度，它基于输入的电动机铭牌数据、输出频率和变频器上的负载。
维护字	[1696]	电动机发热 [1618] 通过 ETR 功能计算的电动机热负载。另请参阅参数组 1-9*（电动机温度）。
模拟输入 X42/1	[1820]	直流回路电压 [V] [1630] 变频器的中间电路电压。
模拟输入 X42/3	[1821]	制动能量/秒 [1632] 当前传送到外部制动电阻器的制动功率。为瞬时值。
模拟输入 X42/5	[1822]	制动能量/2 分钟 [1633] 传送到外部制动电阻器的制动功率。连续计算最近 120 秒的平均功率。
模拟输出 X42/7 [mA]	[1823]	散热片温度 [°C] [1634] 变频器散热片的当前温度。停止上限为 $95 \pm 5^\circ\text{C}$ ；恢复运行的温度为 $70 \pm 5^\circ\text{C}$ 。
模拟输出 X42/9 [mA]	[1824]	逆变器热保护 [1635] 以百分比形式表示的逆变器负载
模拟输出 X42/11 [mA]	[1825]	逆变器额定电流 [1636] 变频器的额定电流
扩展 1 参考值 [单位]	[2117]	逆变器最大电流 [1637] 变频器的最大电流
扩展 1 反馈 [单位]	[2118]	条件控制器状态 [1638] 该控制器所执行事件的状态
扩展 1 输出 [%]	[2119]	控制卡温度 [1639] 控制卡的温度。
扩展 2 参考值 [单位]	[2137]	外部参考值 [1650] [%] 以百分比形式表示的外部参考值之和（模拟/脉冲/总线之和）。
扩展 2 反馈 [单位]	[2138]	反馈 [单位] [1652] 来自所设置的数字输入的参考值。
扩展 2 输出 [%]	[2139]	数字输入 [1660] 显示下述 6 个数字输入端子的状态：18、19、27、29、32 和 33。输入 18 对应最左侧的位。信号低 = 0；信号高 = 1
扩展 3 参考值 [单位]	[2157]	53 端切换设置 [1661] 输入端子 53 的设置。电流 = 0；电压 = 1。
扩展 3 反馈 [单位]	[2158]	
扩展输出 [%]	[2159]	
无流量功率	[2230]	
用户文本 1	[2320]	
用户文本 2	[2321]	
用户文本 3	[2322]	
用户文本 4	[2323]	
用户文本 5	[2324]	
用户文本 6	[2325]	
多泵状态	[2580]	
泵状态	[2581]	
停机时间	[9913]	
队列中的参数数据库请求	[9914]	
不平衡降容 [%]	[9994]	
温度降容 [%]	[9995]	
过载降容 [%]	[9996]	

功能：

选择要在第 1 行左侧位置显示的变量。

无 [0] 没有选择显示值

控制字 [1600] 当前控制字

模拟输入端 53 [1662] 输入端子 53 的实际参考值或实际保护值。

54 端切换设置 [1663] 输入端子 54 的设置。电流 = 0；电压 = 1。

模拟输入端 54 [1664] 输入端子 54 的实际参考值或实际保护值。

模拟输出端 42 [mA] [1665] 输出端子 42 的实际值，单位为 mA。可使用参数 6-50 来选择输出端子 42 所表示的变量。

数字输出 [二进制] [1666] 所有数字输出的二进制值。

端子 29 频率 [Hz] [1667] 以脉冲输入形式施加在端子 29 上的实际频率值。

端子 33 频率 [Hz] [1668] 以脉冲输入形式施加在端子 33 上的实际频率值。

端子 27 脉冲输出 [Hz] [1669] 在数字输出模式下施加在端子 27 上的实际脉冲值。

端子 29 脉冲输出 [Hz] [1670] 在数字输出模式下施加在端子 29 上的实际脉冲值。

X30/11 模拟输入 [V] [1675] 输入端子 X30/11（通用 I/O 选件卡）上的实际信号值。

X30/12 模拟输入 [1676] 输入端子 X30/11（通用 I/O 选件卡）上的实际信号值。

由输出端子 X30/8 表示。

X30/8 模拟输出 [1677] 输出端子 X30/8（通用 I/O 选件卡）上的实际值 可使用参数 6-60 来选择要显示的变量。

现场总线控制字 1 信号 [1680] 从总线主站收到的控制字（GTW）。

现场总线参考值 [1682] 随同控制字从串行通讯网络（如从 BMS、PLC 或其它主站控制器）发送的主参考值。

通讯卡状态字 [二进制] [1684] 扩展的现场总线通讯选件状态字。

FC 口控制字 1 信号 [1685] 从总线主站收到的控制字（GTW）。

FC 端口速度给定值 A 信号 [1686] 发送到总线主站的状态字（STW）。

报警字 [十六进制] [1690] 以十六进制代码形式表示一条或多条报警（用于串行通讯）

报警字 2 [十六进制] [1691] 以十六进制代码形式表示一条或多条报警（用于串行通讯）

警告字 [十六进制] [1692] 以十六进制代码形式表示一条或多条警告（用于串行通讯）

警告字 2 [十六进制] [1693] 以十六进制代码形式表示一条或多条警告（用于串行通讯）

扩展 状态字 [十六进制] [1694] 以十六进制代码形式表示一个或多个状态条件（用于串行通讯）

扩展 状态字 2 [十六进制] [1695] 以十六进制代码形式表示一个或多个状态条件（用于串行通讯）

预防性维护字 [1696] 这些字位反映了在参数组 23-1* 中设置的预防性维护事件的状态。

扩展 1 参考值 [单位] [2117] 扩展闭环控制器 1 的参考值

扩展 1 反馈 [单位] [2118] 扩展闭环控制器 1 的反馈信号值

扩展 1 输出 [单位] [2119] 来自扩展闭环控制器 1 的输出值

扩展 2 参考值 [单位] [2137] 扩展闭环控制器 2 的参考值

扩展 2 反馈 [单位] [2138] 扩展闭环控制器 2 的反馈信号值

扩展 2 输出 [单位] [2139] 来自扩展闭环控制器 2 的输出值

扩展 3 参考值 [单位] [2157] 扩展闭环控制器 3 的参考值

扩展 3 反馈 [单位] [2158] 扩展闭环控制器 3 的反馈信号值

扩展 3 输出 [单位] [2159] 来自扩展闭环控制器 3 的输出值

无流量功率 [kW] [2230] 根据实际运行速度计算的无流量功率

多泵状态 [单位] [2580] 多泵控制器的运行状态

泵状态 [单位] [2581] 每一台由多泵控制器控制的泵的运行状态

0-21 显示行 1.2 (小)

值:

* 电动机电流 [A] [1614]

功能:

选择要在第 1 行中间位置显示的变量。选项与在参数 0-20 显示行 1.1 (小) 中列出的选项相同。

0-22 显示行 1.3 (小)

值:

* 功率 [kW] [1610]

功能:

选择要在第 1 行右侧位置显示的变量。选项与在参数 0-20 显示行 1.1 (小) 中列出的选项相同。

0-23 显示行 2 (大)

值:

* 频率 [Hz] [1613]

功能:

选择在第 2 行显示的变量。选项与在参数 0-20 显示行 1.1 (小) 中列出的选项相同。

0-24 显示行 3 (大)

值:

* 计数器 [kWh] [1502]

功能:

选择在第 2 行显示的变量。选项与在参数 0-20 显示行 1.1 (小) 中列出的选项相同。

0-37 显示文字 1

功能:

在该参数中可以写入单独的字符串，以便在 LCP 上显示或借助串行通讯读取。如果要持久显示，请在参数 0-20、0-21、0-22、0-23 或 0-24 显示行 XXX 中选择“显示文本 1”。使用 LCP 上的 ▲ 或 ▼ 按钮更改字符。使用 ◀ 和 ▶ 按钮移动光标。接着可以更改被光标突出显示的字符。要插入某个字符，请将光标放在两个字符之间，然后按 ▲ 或 ▼。

0-38 显示文字 2

选项:

功能:

在该参数中可以写入单独的字符串，以便在 LCP 上显示或借助串行通讯读取。如果要持久显示，请在参数 0-20、0-21、0-22、0-23 或 0-24 显示行 XXX 中选择“显示文字 2”。使用 LCP 上的 ▲ 或 ▼ 按钮可更改字符。使用 ◀ 和 ▶ 按钮可移动光标。接着可以更改被光标突出显示的字符。要插入某个字符，请将光标放在两个字符之间，然后按 ▲ 或 ▼。

0-39 显示文字 3

选项:

功能:

在该参数中可以写入单独的字符串，以便在 LCP 上显示或借助串行通讯读取。如果要持久显示，请在参数 0-20、0-21、0-22、0-23 或 0-24 显示行 XXX 中选择“显示文字 3”。使用 LCP 上的 ▲ 或 ▼ 按钮可更改字符。使用 ◀ 和 ▶ 按钮可移动光标。接着可以更改被光标突出显示的字符。要插入某个字符，请将光标放在两个字符之间，然后按 ▲ 或 ▼。

0-70 设置日期和时间

值:

2000-01-01 00:00 - * 2000-01-01
2099-12-01 23:59 00:00

功能:

设置内部时钟的日期和时间。所使用的格式需要在参数 0-71 和 0-72 中设置。



注意

该参数并不显示实际时间。实际时间可以在参数 0-89 中读取。只有在作出了不同于默认值的设置时，该时钟才会开始计时。

0-71 数据格式

值:

YYYY-MM-DD [0]
* DD-MM-YYYY [1]
MM/DD/YYYY [2]

功能:

设置将在 LCP 中使用的日期格式。

0-72 时间格式

值:

* 24 小时 [*0]
12 小时 [1]

功能:
设置将在 LCP 中使用的时间格式。

0-74 DST/夏令时	
值:	
* 关	[0]
手册	[2]

功能:
选择应如何处理夏令时。对于“手动设置”的 DST/夏令时,请在参数 0-76 和 0-77 中输入开始日期和结束日期。

0-76 DST/夏令时开始	
值:	
2000-01-01 00:00 -	* 2000-01-01
2099-12-31 23:59	00:00

功能:
设置夏令时的开始日期和时间。该日期的设置格式在参数 0-71 中选择。

0-77 DST/夏令时结束	
值:	
2000-01-01 00:00 -	* 2000-01-01
2099-12-31 23:59	00:00

功能:
设置夏令时的结束日期和时间。该日期的设置格式在参数 0-71 中选择。

1-00 配置模式	
值:	
* 开环	[0]
闭环	[3]

功能:
开环 [0]: 使用速度参考值或在手动模式下通过设置目标速度来确定电动机速度。如果变频器是闭环控制系统的一部分并且该系统基于以输出方式提供速度参考值信号的外部 PID 控制器,则也使用开环。

闭环 [3]: 电动机速度由来自内置 PID 控制器的参考值确定。该控制器对电动机速度的控制

属于某个闭环控制过程(如恒压或恒温)的一部分。PID 控制器必须在参数 20-** (变频器闭环)中或通过 Function Setups (功能设置)菜单来配置。通过按 [Quick Menu] (快捷菜单)按钮可以访问功能设置菜单。该参数在电动机运行过程中无法更改。

1-03 转矩特性	
值:	
压缩机	[0]
可变转矩	[1]
自动能量优化压缩机	[2]
* 自动能量优化 VT	[3]

功能:
压缩机 [0]: 用于螺杆和涡旋压缩机的速度控制。提供一个根据电动机在下述范围内的恒定转矩负载特性进行了优化的电压:满载直至 15 Hz。

可变转矩 [1]: 用于离心泵和鼓风机的速度控制。此外还用于一部变频器控制多台电动机时(如多台冷却器鼓风机或冷却塔鼓风机)。提供一个根据电动机的平方转矩负载特性进行了优化的电压。

自动能量优化压缩机 [2]: 用于螺杆和涡旋压缩机的速度控制,旨在获得最佳的节能效果。提供一个根据电动机在下述范围内的恒定转矩负载特性进行了优化的电压:满载直至 15 Hz。除此之外,该 AEO 功能还会根据当前的确切负载情况来调整电压,从而降低电动机的能耗和可闻噪音。为获得最优的性能,必须要正确设置电动机的功率因数 cos phi。该值在参数 14-43 (电动机 cos phi)中设置。该参数有一个默认值。在设置电动机数据时,该默认值会自动调整。这些设置通常可以确保最优化的电动机电压。如果需要调节电动机的功率因数 cos phi,则可以通过参数 1-29 (自动电动机调整,AMA)来执行 AMA 功能。在一般情况下不必用手动方式调整电动机的功率因数参数。

自动能量优化 VT [3]: 用于离心泵和鼓风机的速度控制,旨在获得最佳的节能效果。提供一个根据电动机的平方转矩负载特性进行了优化的电压。除此之外,该 AEO 功能还会根据当前的确切负载情况来调整电压,从而降低电动机的能耗和可闻噪音。为获得最优的性能,必须要正确设置电动机的功率因数 cos phi。该值在参数 14-43 (电动机 cos phi)中设置。该参数有一个默认值。在设置电动机数据时,该默认值会自动调整。这些设置通常可以确保最优化的电动机电压。如果需要调节电动机的功率因数 cos phi,则可以通过参数 1-29 (自

动电动机调整, AMA) 来执行 AMA 功能。在一般情况下不必用手动方式调整电动机的功率因数参数。

1-29 自动电动机调整 (AMA)

值:

- * 关 [0]
- 启用完整 AMA [1]
- 启用精简 AMA [2]

功能:

AMA 功能通过在电动机静止时自动优化高级电动机参数 (参数 1-30 至参数 1-35) 来优化电动机的动态性能。

选择 AMA 类型。启用完整 AMA [1] 可对定子电阻 R_s 、转子电阻 R_r 、定子漏抗 X_1 、转子漏抗 X_2 和主电抗 X_h 执行 AMA。

如果选择精简 AMA [2], 则仅对系统的定子电阻 R_s 执行精简 AMA。如果在变频器和电动机之间使用了 LC 滤波器, 请选择此选项。

选择 [1] 或 [2] 后按下 [Hand on] (手动启动) 键即可激活 AMA 功能。另请参阅 *自动电动机调整* 一节。在经过一段正常运行后, 显示器会显示: “按 [OK] (确定) 完成 AMA”。按下 [OK] (确定) 键后, 即可开始运行变频器。注意:

- 为实现对变频器的最佳识别, 请在冷电动机上运行 AMA。
- 当电动机正在旋转时无法执行 AMA。



注意

必须正确设置电动机参数 1-2* (电动机数据), 因为它们是 AMA 算法的一部分。只有执行 AMA, 才能使电动机获得最佳的动态性能。整个过程可能最多需要 10 分钟, 具体时间取决于电动机的额定功率。



注意

在执行 AMA 期间要避免生成外加转矩。



注意

如果更改了参数 1-2* (电动机数据) 中的某一项设置, 高级电动机参数 1-30 至 1-39 将恢复为默认设置。该参数在电动机运行过程中无法调整。

另请参阅 *自动电动机识别 - 应用示例* 章节。

1-71 启动延迟

值:

0.0 -120.0 s * 0.0 s

功能:

在参数 1-80 停止时功能中选择的将在该延时期内被激活。

输入在开始加速前所要求的时间延迟。

1-73 飞车启动

值:

- * 禁用 [0]
- 启用 [1]

功能:

使用该功能可以捕获因主电源断开而自由旋转的电动机。

选择项描述:

如果不需要该功能, 可选择禁用 [0]。

如果希望变频器能够“捕获”并控制旋转的电动机, 请选择启用 [1]。

如果启用了参数 1-73, 参数 1-71 (启动延迟) 将不起作用。

飞车启动的搜索方向同参数 4-10 (电动机速度方向) 中的设置联系在一起。

顺时针方向 [0]: 飞车启动搜索沿顺时针方向。如果不成功, 则执行直流制动。

双向 [2]: 飞车启动首先按由最近的参考值 (方向) 确定的方向执行搜索。如果未找到速度, 它将执行另一方向的搜索。如果不成功, 则会在参数 2-02 (制动时间) 中设置的时间内激活直流制动。随后将从 0 Hz 启动。

1-80 停止时功能

值:

- * 惯性停车 [0]
- 直流夹持/预热 [1]

功能:

选择当启动了停止命令后, 或者当速度下降到参数 1-81 停止功能最低速 [RPM] 的设置以下时变频器的功能。

如果选择惯性停车 [0], 电动机将保持自由运动模式。

如果选择直流夹持/预热 [1], 则可以通过直流夹持电流为电动机赋能 (请参阅参数 2-00)。

1-90 电动机热保护

值:

无保护	[0]
热敏电阻警告	[1]
热敏电阻跳闸	[2]
ETR 警告 1	[3]
* ETR 跳闸 1	[4]
ETR 警告 2	[5]
ETR 跳闸 2	[6]
ETR 警告 3	[7]
ETR 跳闸 3	[8]
ETR 警告 4	[9]
ETR 跳闸 4	[10]

功能:

为实现电动机保护，变频器可用两种不同方式确定电动机的温度：

- 通过与模拟输入或数字输入（参数 1-93 *热敏电阻源*）相连的热敏电阻传感器。
- 根据实际负载和时间计算热负载（ETR = 电子热敏继电器）。再将计算出的热负载与电动机额定电流 $I_{M,N}$ 和电动机额定频率 $f_{M,N}$ 进行比较。该计算考虑了低速时低负载的情况，因为电动机内置风扇的冷却性能此时会降低。

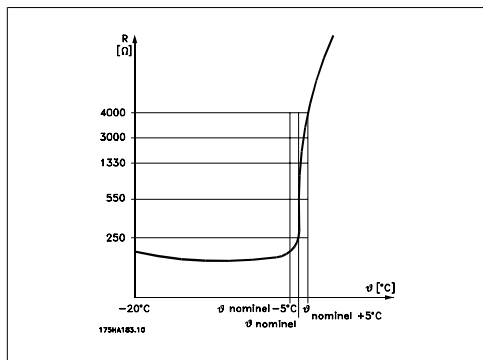
如果当电动机持续过载时不需要警告或使变频器跳闸，则可以选择 *无保护* [0]。

如果选择 *热敏电阻警告* [1]，则当连接在电动机中的热敏电阻因电动机温度过高而作出反应时，将会给出警告。

如果选择 *热敏电阻跳闸* [2]，则当连接在电动机中的热敏电阻因电动机温度过高而作出反应时，将会使变频器停止（跳闸）。

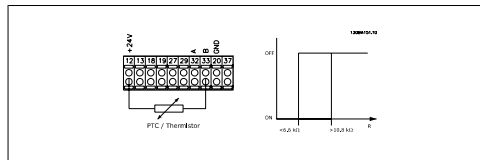
热敏电阻在阻值大于 3 kΩ 时自动断开。

在电动机内部放置一个热敏电阻（PTC 传感器）可以实现绕组保护。

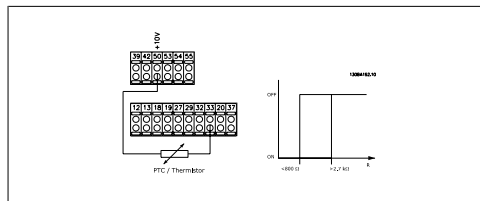


电动机保护可以通过一系列的技术来实现：电动机绕组中的 PTC 传感器；机械温控开关（Klixon 型）；或电子热敏继电器（ETR）。

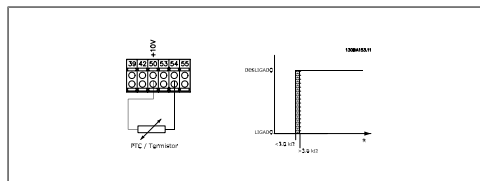
将数字输入和 24 V 用作电源：
 范例：当电动机温度过高时，变频器将跳闸。
 参数设置：
 将参数 1-90 *电动机热保护* 设为 *热敏电阻跳闸* [2]
 将参数 1-93 *热敏电阻源* 设为 *数字输入* [6]



将数字输入和 10 V 用作电源：
 范例：当电动机温度过高时，变频器将跳闸。
 参数设置：
 将参数 1-90 *电动机热保护* 设为 *热敏电阻跳闸* [2]
 将参数 1-93 *热敏电阻源* 设为 *数字输入 33* [6]



使用模拟输入并将电源设为 10 V：
 范例：当电动机温度过高时，变频器将跳闸。
 参数设置：
 将参数 1-90 *电动机热保护* 设为 *热敏电阻跳闸* [2]
 将参数 1-93 *热敏电阻源* 设为 *模拟输入 54* [2]
 不要选择参考源。



输入	电源电压	阈值
数字/模拟	伏	断路值
数字	24 V	< 6.6 kΩ - > 10.8 kΩ
数字	10 V	< 800Ω - > 2.7 kΩ
模拟	10 V	< 3.0 kΩ - > 3.0 kΩ



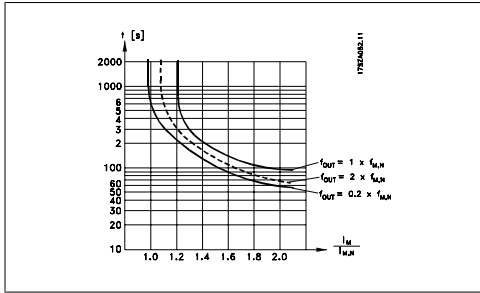
注意
 检查所选的供电电压是否符合所使用的热敏电阻元件的规格。

如果希望在电动机过载时在显示屏上给出警告，请选择 **ETR 警告 1-4**。

如果希望变频器在电动机过载时跳闸，请选择 **ETR 跳闸 1-4**。

可以通过某个数字输出来设置警告信号。一旦发生警告或变频器跳闸，就会产生相应信号（热警告）。

如果选择了 ETR（电子热敏继电器）功能 1-4 的菜单为有效菜单，则这些功能将计算负载。例如，当选择菜单 3 时，ETR 开始进行计算。针对北美市场：ETR 功能可以提供符合 NEC 规定的第 20 类电动机过载保护。



1-93 热敏电阻源

值:

* 无	[0]
模拟输入端 53	[1]
模拟输入端 54	[2]
数字输入 18	[3]
数字输入 19	[4]
数字输入 32	[5]
数字输入 33	[6]

功能:
选择与热敏电阻（PTC 传感器）连接的输入。如果已将某个模拟输入用作参考源（在参数 3-15 参考值 1 来源、3-16 参考值 2 来源或 3-17 参考值 3 来源中选择），则不能选择模拟输入选项 [1] 或 [2]。
该参数在电动机运行过程中无法调整。

2-00 直流夹持电流/预热电流

值:

0 - 100%	* 50 %
----------	--------

功能:
以相对于电动机额定电流 $I_{M,N}$ （在参数 1-24 “电动机电流”中设置）的百分比形式输入夹持电流值。100% 的直流夹持电流对应于 $I_{M,N}$ 。

该参数可保持电动机功能（保持转矩）或预热电动机。

如果在参数 1-80 停止时功能中选择了直流夹持，则此参数有效。



注意
最大值由电动机额定电流决定。
注意
避免 100 % 的电流持续太久，否则可能损坏电动机。

2-10 制动功能

值:

* 关	[0]
电阻器制动	[1]

功能:
如果没有安装制动电阻器，可选择关 [0]。如果为了以热量形式耗散多余的制动能量而在系统中集成了制动电阻器，请选择 **电阻器制动** [1]。连接了制动电阻器后，在制动期间（发电操作）允许存在较高的直流回路电压。电阻器制动功能仅在带有集成动态制动的变频器中有效。

2-17 过压控制

值:

禁用	[0]
* 启用	[2]

功能:
过压控制（OVC）可降低因负载生电导致直流回路过压而使变频器发生跳闸的风险。如果不需要 OVC，可选择禁用 [0]。选择启用 [2]，可激活 OVC。



注意
为避免变频器跳闸，此时会对加减速时间进行自动调整。

3-02 最小参考值

值:

-100000.000 - 参数 3-03	* 0.000 单位
-----------------------	------------

功能:
输入最小参考值。最小参考值是通过汇总所有参考值获得的最小值。

3-03 最大参照值

值:
参数 3-02 - 100000.000 * 0.000 单位

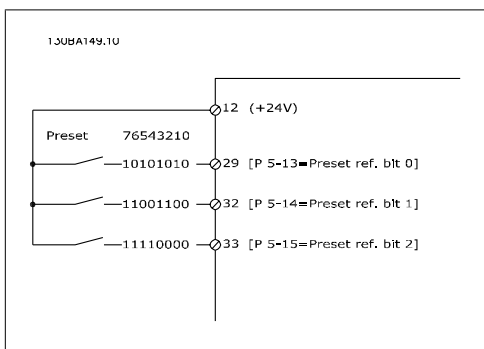
功能:
输入最大参照值。最大参照值是通过汇总所有参照值而获得的最大值。

3-10 预置参考值

数组 [8]

值:
-100.00 - 100.00 % * 0.00%

功能:
使用数组方法，在此参数中最多可以输入 8 个不同的预置参考值 (0-7)。预置参考值以相对于 Ref_{MAX} 值 (参数 3-03 最大参考值) 或相对于其他外部参考值的百分比表示。如果将 Ref_{MIN} (参数 3-02 最小参考值) 设成一个非 0 值，则会以百分比形式 (相对于 Ref_{MAX} 和 Ref_{MIN} 所确定的参考值范围) 来计算预置参考值。然后再将该值加到 Ref_{MIN} 中。在使用预置参考值时，请在参数组 5.1* (数字输入) 中为相应的数字输入选择预置参考值数位 0/1/2 ([16]、[17] 或 [18])。



3-15 参考值来源 1

值:
无功能 [0]
* 模拟输入端 53 [1]
模拟输入端 54 [2]

- 端子 29 频率 [7]
- 端子 33 频率 [8]
- 数字电位计 [20]
- 模拟输入 X30-11 [21]
- 模拟输入 X30-12 [22]
- 模拟输入 X42/1 [23]
- 模拟输入 X42/3 [24]
- 模拟输入 X42/5 [25]
- 扩展闭环 1 [30]
- 扩展闭环 2 [31]
- 扩展闭环 3 [32]

功能:
选择用于第一个参考信号的参考值输入。通过参数 3-15、3-16 和 3-17，最多可定义 3 个不同的参考信号。这些参考信号的和将构成实际参考值。
该参数在电动机运行过程中无法调整。

3-16 参考值 2 来源

值:
无功能 [0]
模拟输入端 53 [1]
模拟输入端 54 [2]
端子 29 频率 [7]
端子 33 频率 [8]
* 数字电位计 [20]
模拟输入 X30-11 [21]
模拟输入 X30-12 [22]
模拟输入 X42/1 [23]
模拟输入 X42/3 [24]
模拟输入 X42/5 [25]
扩展闭环 1 [30]
扩展闭环 2 [31]
扩展闭环 3 [32]

功能:
选择用于第二个参考信号的参考值输入。通过参数 3-15、3-16 和 3-17，最多可定义 3 个不同的参考信号。这些参考信号的和将构成实际参考值。
该参数在电动机运行过程中无法调整。

4-10 电动机速度方向

值:
顺时针方向 [0]

*** 双向** [2]**功能:**

根据要求选择电动机速度方向。当参数 1-00 配置模式设为 闭环 [3] 时, 该参数的默认值将变为 顺时针方向 [0]。

4-56 警告反馈过低**值:**

-999999.999 到
+999999.999 ***** -999999.999

功能:

输入反馈下限。当反馈低于该极限时, 显示器将显示反馈过低。可将信号输出设置为在端子 27 或 29 以及继电器输出 01 或 02 上产生状态信号。

4-57 警告反馈过高**值:**

参数 4-56 -999999.999 ***** 999999.999

功能:

输入反馈上限。当反馈超出该极限时, 显示器将显示反馈过高。可将信号输出设置为在端子 27 或 29 以及继电器输出 01 或 02 上产生状态信号。

4-64 半自动旁路功能**值:**

***** 关 [0]
启用 [1]

功能:

如果选择 启用, 则会启动半自动旁路设置并继续执行上述步骤。

5-01 端子 27 的模式**值:**

***** 输入 [0]
输出 [1]

功能:

选择 输入 [0], 可以将端子 27 定义为数字输入。

选择 输出 [1], 可以将端子 27 定义为数字输出。

电动机运行过程中, 无法更改此参数。

5-02 端子 29 的模式**值:**

***** 输入 [0]
输出 [1]

功能:

选择 输入 [0], 可以将端子 29 定义为数字输入。

选择 输出 [1], 可以将端子 29 定义为数字输出。

该参数在电动机运行过程中无法调整。

5-12 端子 27 数字输入**值:**

***** 惯性停车 [2]

功能:

除了 脉冲输入 外, 其余选项及功能均与参数 5-1* 数字输入 相同。

5-13 端子 29 数字输入**值:**

***** 点动 [14]

功能:

其选项和功能与参数 5-1* 数字输入 相同。

5-14 端子 32 数字输入**值:**

***** 无功能 [0]

功能:

除了 脉冲输入 外, 其余选项及功能均与参数 5-1* 数字输入 相同。

5-15 端子 33 数字输入**值:**

* 无功能 [0]

功能:

其选项和功能与参数 5-1* 数字输入相同。

5-40 继电器功能

数组 [8] (继电器 1 [0]、继电器 2 [1]、继电器 7 [6]、继电器 8 [7] 和继电器 9 [8])

值:

无功能	[0]
控制就绪	[1]
变频器就绪	[2]
变频器就绪/远控	[3]
待机/无警告	[4]
* 运行	[5]
运行/无警告	[6]
运行参考值/无警告	[8]
报警	[9]
报警或警告	[10]
达到转矩极限	[11]
超出电流范围	[12]
低于电流下限	[13]
高于电流上限	[14]
超出速度范围	[15]
低于速度下限	[16]
高于速度上限	[17]
超出反馈范围	[18]
低于反馈下限	[19]
高于反馈上限	[20]
热警告	[21]
反向	[25]
总线正常	[26]
转矩极限和停止	[27]
制动, 无警告	[28]
制动就绪, 无故障	[29]
制动故障 (IGBT)	[30]
外部互锁	[35]
控制字位 11	[36]
控制字位 12	[37]
超出参考值范围	[40]
低于参考值下限	[41]

超出参考值上限	[42]
总线控制	[45]
总控, 超时为 1	[46]
总控, 超时为 0	[47]
比较器 0	[60]
比较器 1	[61]
比较器 2	[62]
比较器 3	[63]
比较器 4	[64]
比较器 5	[65]
逻辑规则 0	[70]
逻辑规则 1	[71]
逻辑规则 2	[72]
逻辑规则 3	[73]
逻辑规则 4	[74]
逻辑规则 5	[75]
控制卡数字输出 A	[80]
控制卡数字输出 B	[81]
控制卡数字输出 C	[82]
控制卡数字输出 D	[83]
控制卡数字输出 E	[84]
控制卡数字输出 F	[85]
无报警	[160]
反向运行	[161]
本地参考值有效	[165]
远程参考值有效	[166]
启动命令有效	[167]
手动模式	[168]
自动模式	[169]
时钟故障	[180]
预防性维护	[181]
无流量	[190]
空泵	[191]
曲线结束	[192]
睡眠模式	[193]
断裂皮带	[194]
旁路阀控制	[195]
多泵 1	[211]
多泵 2	[212]
多泵 3	[213]
火灾模式已启用	[220]
火灾模式惯性运动	[221]
火灾模式处于活动状态	[222]
报警, 锁定性跳闸	[223]
旁路模式已启用	[224]

功能:

选择用来定义继电器功能的选项。

对各个机械继电器的选择可在一个数组参数中实现。

6-00 断线超时时间

值:

1 - 99 s * 10s

功能:

输入断线超时的时段。断线超时时间对模拟输入（即分配给电流并且作为参考或反馈源的端子 53 或端子 54）有效。如果同所选电流输入关联的参考信号值下降到低于参数 6-10、参数 6-12、参数 6-20 或参数 6-22 设置值的 50%，并且持续时间超过在参数 6-00 中设置的时间，在参数 6-01 中选择的功能将被激活。

6-01 断线超时功能

值:

- * 关 [0]
- 锁定输出 [1]
- 停止 [2]
- 点动 [3]
- 最大速度 [4]
- 停止并跳闸 [5]

功能:

选择超时功能。如果端子 53 或 54 上的输入信号比参数 6-10、参数 6-12、参数 6-20 或参数 6-22 中的值低 50%，且持续时间超过在参数 6-00 中定义的时间，则在参数 6-01 中设置的功能将激活。如果同时发生多个超时，则变频器将按下述顺序区分超时功能的优先级：

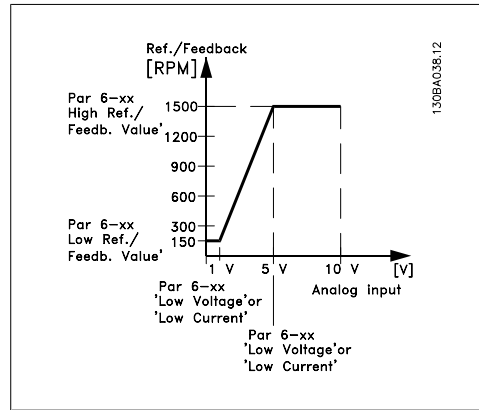
1. 参数 6-01 断线超时功能
2. 参数 8-04 控制字超时功能

变频器的输出频率可以：

- [1] 锁定在当前值
- [2] 被强制更改为停止
- [3] 被强制更改为点动速度
- [4] 被强制更改为最大速度
- [5] 被强制更改为停止，然后跳闸

如果选择菜单 1 到菜单 4，则必须将参数 0-10 有效设置设为多重菜单 [9]。

该参数在电动机运行过程中无法调整。



6-10 端子 53 低电压

值:

0.00 - 参数 6-11 * 0.07V

功能:

输入低电压值。该模拟输入标定值应对应于在参数 6-14 中设置的参考值/反馈值下限。

6-11 端子 53 高电压

值:

参数 6-10 到 10.0 V * 10.0V

功能:

输入高电压值。该模拟输入标定值应对应于在参数 6-15 中设置的参考值/反馈值上限。

6-14 53 端参考/反馈低

值:

-1000000.000 到参数 6-15 * 0.000 单位

功能:

根据在参数 3-02 中设置的最小参考反馈值来输入模拟输入标定值。

6-15 端子 53 参考/反馈高

值:

参数 6-14 到 1000000.000 * 100.000 单位

功能:

根据在参数 6-11/6-13 中设置的高电压/高电流值来输入模拟输入标定值。

6-16	53 端滤波器时间
值:	0.001 - 10.000 s * 0.001 s
功能:	输入时间常量。这是用来消除端子 53 中的电气噪声的第一位数字低通滤波器的时间常量。较大的时间常量有助于获得较好的衰减效果，但这同时也会增加通过滤波器的时间延迟。电动机运行过程中，无法更改此参数。

6-17	端子 53 断线
值:	禁用 [0] * 启用 [1]
功能:	借助该参数可以禁用断线监测功能。例如，当模拟输出作为分散型 I/O 系统的一部分使用（即任何变频器的任何一部分都与控制功能无关，它们只是为建筑物管理系统提供数据）时，可以使用该功能。

6-20	端子 54 低电压
值:	0.00 - 参数 6-21 * 0.07V
功能:	输入低电压值。该模拟输入标定值应对于在参数 6-24 中设置的参考值/反馈值下限。

6-21	端子 54 高电压
值:	参数 6-20 到 10.0 V * 10.0 V
功能:	输入高电压值。该模拟输入标定值应对于在参数 6-25 中设置的参照值/反馈值上限。

6-24	端子 54 低参照值/反馈值
值:	-1000000.000 到参数 6-25 * 0.000 单位
功能:	根据在参数 6-20/6-22 中设置的低电压/低电流值来输入模拟输入标定值。

6-25	端子 54 高参照值/反馈值
值:	参数 6-24 到 1000000.000 * 100.000 单位
功能:	根据在参数 6-21/6-23 中设置的高电压/高电流值来输入模拟输入标定值。

6-26	54 端滤波器时间
值:	0.001 - 10.000 s * 0.001 s
功能:	输入时间常量。这是用来消除端子 54 中电气噪声的第一位数字低通滤波器的时间常量。较大的时间常量有助于获得较好的衰减效果，但这同时也会增加通过滤波器的时间延迟。电动机运行过程中，无法更改此参数。

6-27	端子 54 断线
值:	禁用 [0] * 启用 [1]
功能:	借助该参数可以禁用断线监测功能。例如，当模拟输出作为分散型 I/O 系统的一部分使用（即任何变频器的任何一部分都与控制功能无关，它们只是为建筑物管理系统提供数据）时，可以使用该功能。

6-50	端子 42 输出
值:	无功能 [0] * 输出频率 [100] 参考值 [101] 反馈 [102] 电动机电流 [103] 相对转矩极限 [104] 相对额定的转矩 [105] 功率 [106] 速度 [107] 转矩 [108] 扩展闭环 1 [113] 扩展闭环 2 [114] 扩展闭环 3 [115]

输出频率 4-20mA	[130]
参考值 4-20 mA	[131]
反馈 4-20 mA	[132]
电动机电流 4-20mA	[133]
转矩 % 极限值 4-20mA	[134]
转矩 % 额定值 4-20mA	[135]
电源 4-20 mA	[136]
速度 4-20 mA	[137]
转矩 4-20 mA	[138]
总线控制 0-20 mA	[139]
总线控制 4-20 mA	[140]
总控 0-20 mA 超时	[141]
总控 4-20 mA 超时	[142]
扩展闭环 1, 4-20 mA	[[143]]
扩展闭环 2, 4-20 mA	[[144]]
扩展闭环 3, 4-20 mA	[[145]]

功能:

选择端子 42 的模拟电流输出功能。

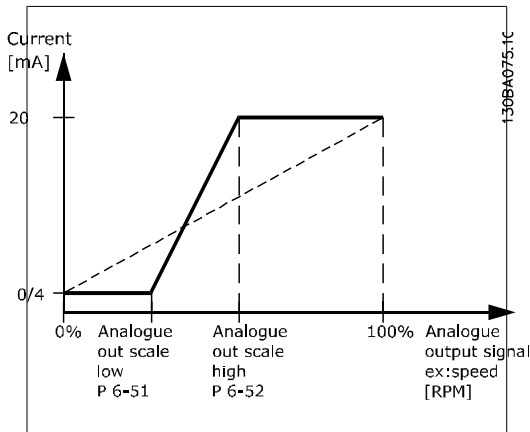
6-51 端子 42 的输出最小标定

值:

0.00 - 200% * 0%

功能:

以相对于最大信号值的百分数形式，对端子 42 上所选模拟信号的最小输出进行标定。例如，如果希望最大输出值的 25% 对应于 0 mA（或 0 Hz），则设置为 25%。标定值最大只能为 100%，并且不能超过参数 6-52 中的对应设置。



6-52 端子 42 输出最大标定

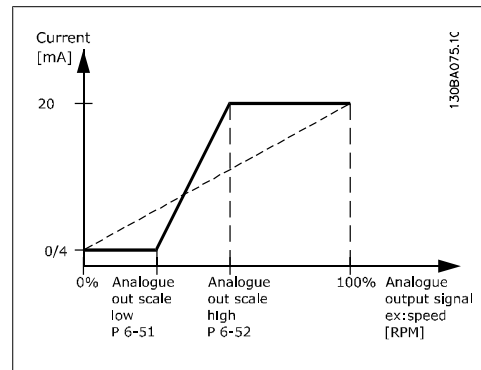
值:

0.00 - 200% * 100%

功能:

对端子 42 上所选模拟信号的最大输出进行标定。请根据最大电流信号输出值设置该值。可以将该输出标定为在最大信号值时给出低于 20 mA 的电流，或者在输出低于最大信号值时给出 20 mA 的电流。如果希望在全范围输出的 0 - 100% 之间的某个位置输出 20 mA 的电流，请在本参数中设置这个位置（百分数值），如 50% = 20 mA。如果希望最大输出（100%）对应的电流介于 4 和 20 mA 之间，请按以下方法计算该百分数值：

20 mA | 所需的最大 □ 流 × 100 %
 i.e. 10 mA: $\frac{20 \text{ mA}}{10 \text{ mA}} \times 100 \% = 200 \%$



14-01 开关频率

值:

- 1.0 kHz [0]
- 1.5 kHz [1]
- 2.0 kHz [2]
- 2.5 kHz [3]
- 3.0 kHz [4]
- 3.5 kHz [5]
- 4.0 kHz [6]
- 5.0 kHz [7]
- 6.0 kHz [8]
- 7.0 kHz [9]
- 8.0 kHz [10]
- 10.0 kHz [11]
- 12.0 kHz [12]
- 14.0 kHz [13]
- 16.0 kHz [14]

功能:

选择逆变器的开关频率。更改开关频率可能有助于降低电动机的噪音。



注意

变频器的输出频率值不得超过开关频率的 1/10。当电动机正在运

运行时，可在参数 4-01 中将开关频率调整到将电动机噪声降低到最低程度时为止。另请参阅参数 14-00 以及降容章节。



注意

如果开关频率高于 5.0 kHz，将导致变频器的最大输出自动降容。

20-00 反馈 1 来源

值:	
无功能	[0]
模拟输入端 53	[1]
* 模拟输入端 54	[2]
频率输入 29	[3]
频率输入 33	[4]
模拟输入 X30/11	[7]
模拟输入 X30/12	[8]
模拟输入 X42/1	[9]
模拟输入 X42/3	[10]
总线反馈 1	[100]
总线反馈 2	[101]
总线反馈 3	[102]

功能:
 最多可以使用 3 个不同的反馈信号为变频器的 PID 控制器提供反馈信号。
 该参数定义了应该将哪个输入用作第一个反馈信号的来源。
 模拟输入 X30/11 和模拟输入 X30/12 指通用 I/O 板 (选件) 上的输入。



注意

如果未使用反馈，则必须将其来源设为无功能 [0]。参数 20-10 定义了 PID 控制器将如何使用这 3 个可能的反馈。

20-01 反馈 1 转换

值:	
* 线性	[0]
平方根	[1]
压力到温度	[2]

功能:
 借助该参数，可以对反馈 1 应用转换功能。

线性 [0] 对反馈无影响。
 平方根 [1] 是使用压力传感器提供流量反馈时最常用的选项 (流量 ∝ √压力)。
 压力到温度 [2] 用于借助压力传感器提供温度反馈的压缩机应用中。制冷剂的温度用下述公式计算:

$$温度 = \frac{A}{2}$$

其中，A1、A2 和 A3 是同制冷剂相关的常量。制冷剂必须在参数 20-20 中选择。对于参数 20-20 未列出的制冷剂，可以在参数 20-21 到 20-23 中输入其 A1、A2 和 A3 值。

20-03 反馈 2 来源

功能:
 有关详细信息，请参阅反馈 1 来源 (参数 20-00)。

20-04 反馈 2 转换

功能:
 有关详细信息，请参阅反馈 1 转换 (参数 20-01)。

20-06 反馈 3 来源

功能:
 有关详细信息，请参阅反馈 1 来源 (参数 20-00)。

20-07 反馈 3 转换

功能:
 有关详细信息，请参阅反馈 1 转换 (参数 20-01)。

20-20 反馈功能

值:	
总和	[0]
差	[1]
平均值	[2]
* 最小	[3]

- 最大 [4]
- 多给定值, 最小差值 [5]
- 多给定值, 最大差值 [6]

功能:

该参数确定将如何使用 3 个可能反馈来控制变频器的输出频率。

**注意**

对于任何未使用的反馈, 必须在其反馈源参数中将其设为“无功能”: 20-00、20-03 或 20-06。

PID 控制器将使用来源于在参数 20-20 中所选功能的反馈对变频器的输出频率进行控制。该反馈还可以: 显示在变频器显示器上、用于控制变频器的模拟输出以及用各种串行通讯协议进行传输。

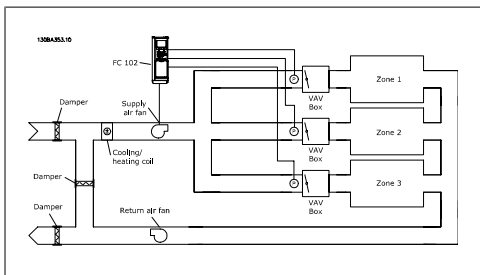
通过对变频器进行配置, 可以让它处理多区域应用。支持 2 种不同的多区域应用:

- 多区域, 单给定值
- 多区域, 多给定值

下述示例显示了这两种应用的区别:

示例 1 - 多区域, 单给定值

一幢写字楼中的 VAV (变风量) HVAC 系统必须确保所选 VAV 设备的最小压力。由于各个管道的压力损失不同, 因此不能假定各个 VAV 设备具有相同压力。所要求的最小压力对所有 VAV 设备都相同。通过将参数 20-20 (反馈功能) 设为选项 [3], 最小差值, 并在参数 20-21 中输入所要求的压力, 可以建立相应的控制方法。如果任一反馈低于给定值, PID 控制器便增大风扇速度; 如果所有反馈均高于给定值, 则减小风扇速度。

**示例 2 - 多区域, 多给定值**

上述示例可用来说明“多区域, 多给定值”控制。如果各个区域要求每个 VAV 设备具有不同压力, 则可以在参数 20-21、20-22 和 20-23 中指定各个给定值。通过在参数 20-20 (反馈功能) 中选择多给定值, 最小差值 [5], PID 控制器可以在任一反馈低于给定值时增大风扇速度, 并在所有反馈均高于各自的给定值时减小风扇速度。

总和 [0] 设置 PID 控制器使用反馈 1、反馈 2 和反馈 3 的总和作为反馈。

**注意**

对于任何未使用的反馈, 必须在参数 20-00、20-03 或 20-06 中将其设为无功能。

给定值 1 同其他任何被启用参考值 (请参阅参数组 3-1*) 的总和将用作 PID 控制器的给定值参考值。

差 [1] 设置 PID 控制器使用反馈 1 和反馈 2 的差值作为反馈。在该选项下将不使用反馈 3。将仅使用给定值 1。给定值 1 同其他任何被启用参考值 (请参阅参数组 3-1*) 的总和将用作 PID 控制器的给定值参考值。

平均值 [2] 设置 PID 控制器使用反馈 1、反馈 2 和反馈 3 的平均值作为反馈。

**注意**

对于任何未使用的反馈, 必须在参数 20-00、20-03 或 20-06 中将其设为无功能。给定值 1 同其他任何被启用参考值 (请参阅参数组 3-1*) 的总和将用作 PID 控制器的给定值参考值。

如果选择最小 [3], PID 控制器将对反馈 1、反馈 2 和反馈 3 进行比较, 然后用其中的最小值作为反馈。

**注意**

对于任何未使用的反馈, 必须在参数 20-00、20-03 或 20-06 中将其设为无功能。将仅使用给定值 1。给定值 1 同其他任何被启用参考值 (请参阅参数组 3-1*) 的总和将用作 PID 控制器的给定值参考值。

如果选择最大 [4], PID 控制器将对反馈 1、反馈 2 和反馈 3 进行比较, 然后用其中的最大值作为反馈。

**注意**

对于任何未使用的反馈, 必须在参数 20-00、20-03 或 20-06 中将其设为无功能。

将仅使用给定值 1。给定值 1 同其他任何被启用参考值 (请参阅参数组 3-1*) 的总和将用作 PID 控制器的给定值参考值。

如果选择多给定值, 最小差值 [5], PID 控制器将计算反馈 1 和给定值 1 之间、反馈 2 和给定值 2 之间以及反馈 3 和给定值 3 之间的差值。如果存在反馈值低于其给定值的情况, 那么, PID 控制器将使用反馈值最低 (相对于与其对应的给定值参考值) 的那一对反馈值/给定值。如果所有反馈信号均超过各自对应的给

定值，那么，PID 控制器将使用反馈值与给定值具有最小差值的那一对反馈值/给定值。

**注意**

如果仅使用了 2 个反馈信号，则必须在参数 20-00、20-03 或 20-06 中将未使用的反馈设为无功能。注意，每个给定值参考值将是各自的参数值（20-11、20-12 和 20-13）同其他任何被启用参考值（请参阅参数组 3-1*）的总和。

如果选择多给定值，最大差值 [6]，PID 控制器将计算反馈 1 和给定值 1 之间、反馈 2 和给定值 2 之间以及反馈 3 和给定值 3 之间的差值。如果存在反馈值高于其给定值的情况，那么，PID 控制器将使用反馈值最高（相对于与其对应的给定值参考值）的那一对反馈值/给定值。如果所有反馈信号均低于各自对应的给定值，那么，PID 控制器将使用反馈值与给定值参考值具有最小差值的那一对反馈值/给定值。

**注意**

如果仅使用了 2 个反馈信号，则必须在参数 20-00、20-03 或 20-06 中将未使用的反馈设为无功能。注意，每个给定值参考值将是各自的参数值（20-21、20-22 和 20-23）同其他任何被启用参考值（请参阅参数组 3-1*）的总和。

20-21 给定值 1**值:**

Ref_{MIN} (参数 3-02) - Ref_{MAX}
(参数 3-03) 单位 (来自参数 20-12) * 0.000

功能:

给定值 1 用于在闭环模式中输入一个供变频器的 PID 控制器使用的给定值参考值。请参阅关于反馈功能 (参数 20-20) 的介绍。

**注意**

此处输入的给定值参考值将同其他任何被启用的参考值 (请参阅参数组 3-1*) 相加。

20-22 给定值 2**值:**

Ref_{MIN} - Ref_{MAX} 单位 (来自参数 20-12) * 0.000

功能:

给定值 2 用于在闭环模式中输入一个供变频器的 PID 控制器使用的给定值参考值。请参阅关于反馈功能 (参数 20-20) 的介绍。

**注意**

此处输入的给定值参考值将同其他任何被启用的参考值 (请参阅参数组 3-1*) 相加。

20-81 PID 正常/反向控制**值:**

* 正常 [0]
反向 [1]

功能:

如果选择正常 [0]，那么当反馈大于给定值参考值时，变频器的输出频率将减小。该设置适用于带压力控制的送风机和泵应用。

如果选择反向 [1]，那么当反馈大于给定值参考值时，变频器的输出频率将增大。该设置适用于带温度控制的冷却应用，如冷却塔。

20-93 PID 比例增益**值:**

0.00 = Off (关) - 10.00 * 0.50

功能:

该参数根据反馈和给定值参考值之间的误差来调整变频器的 PID 控制器的输出。当此值较大时，PID 控制器可以作出快速响应。但如果使用过大的值，变频器的输出频率可能变得不稳定。

20-94 PID 积分时间**值:**

0.01 - 10000.00 = Off (关)
s * 20.00 s

功能:

积分器可以将一段时间内的反馈值和设置点参考值之间的误差累加起来（积分）。借此可以确保误差趋近于零。当此值较小时，可以实现对变频器速度的快速调整。但如果使用过小的值，变频器的输出频率可能变得不稳定。

22-21 低功率检测**值:**

- * 禁用 [0]
- 启用 [1]

功能:

如果选择“启用”，则必须执行低功率检测调整，只有这样才能对参数组 22-3* 中的参数进行正确的运行设置！

22-22 低速检测**值:**

- * 禁用 [0]
- 启用 [1]

功能:

若要检测电动机何时在用参数 4-11 或 4-12 电动机速度下限设置的速度运行，请选择“启用”。

22-23 无流量功能**值:**

- * 关 [0]
- 睡眠模式 [1]
- 警告 [2]
- 报警 [3]

功能:

低功率检测和低速检测的操作是共同的（不能单独选择）。

警告：信息显示在本地控制面板（如果安装）的显示器上，而信号则通过继电器或数字输出传输。

报警：变频器跳闸，电动机保持停止状态直至复位。

22-24 无流量延迟**值:**

- 0 - 600 秒 * 10 秒

功能:

设置所检测到的低功率/低速情况必须持续多长时间才激活操作信号。如果这些情况在该计时器尚未运行完就消失，该计时器将被复位。

22-26 空泵功能**值:**

- * 关 [0]
- 警告 [1]
- 报警 [2]

功能:

只有在参数 22-21 中启用*低功率检测*，并使用参数 22-3* *无流量功率调整*或参数 22-20 *自动设置*执行调整，才能使用空泵检测功能。

警告：信息显示在本地控制面板（如果安装）的显示器上，而信号则通过继电器或数字输出传输。

报警：变频器跳闸，电动机保持停止状态直至复位。

22-40 最短运行时间**值:**

- 0 - 600 s * 10 s

功能:

设置电动机在收到启动命令（来自数字输入或总线）之后到进入睡眠模式之前的最短运行时间。

22-41 最短睡眠时间**值:**

- 0 - 600 s * 10 s

功能:

设置保持睡眠模式的最短时间。该设置将忽略任何唤醒条件。

22-42 唤醒速度 [RPM]**值:**

参数 4-11 (电动机速度下限) - 参数 4-13 (电动机速度上限)

功能:

用于参数 0-02 *电动机速度单位* 被设为 RPM 时 (如果选择 Hz, 该参数将不可见)。仅用于参数 1-00 *配置模式* 设为 标[□] 并且通过外部控制器施加速度参考值时。

设置应在哪个参照速度下取消睡眠模式。

22-60 断裂皮带功能**值:**

* 禁用 [0]
警告 [1]
跳闸 [2]

功能:

选择检测到符合断裂皮带条件的情况时将要执行的操作。

22-61 断裂皮带转矩**值:**

0 - 100% * 10%

功能:

以相对于电动机额定转矩的百分比形式设置断裂皮带转矩。

22-62 断裂皮带延迟**值:**

0 - 600 s * 10 s

功能:

设置只有在多长时间内符合断裂皮带条件才执行在 *断裂皮带功能* (参数 22-60) 中选择的操作。

22-75 短周期保护**值:**

* 禁用 [0]

启用

[1]

功能:

禁用 [0]: 禁用在参数 22-76 *启动间隔* 中设置的计时器。

启用 [1]: 启用在参数 22-76 *启动间隔* 中设置的计时器。

22-76 启动间隔**值:**

0 - 3600 s * 0 s

功能:

设置两次启动之间的最短时间。如果该计时器未到期, 任何正常的启动命令 (启动/点动/锁定) 都会被忽略。

22-77 最短运行时间**值:**

0 - 参数 22-76 * 0 s

功能:

设置在正常启动命令 (启动/点动/锁定) 之后至少要运行多长时间。如果未达到设置的时间, 任何正常的停止命令都会被忽略。一旦收到正常启动命令 (启动/点动/锁定), 该计时器便会开始计数。

该计时器会被惯性停车或外部互锁命令替代。

6.1.4. 主菜单模式

GLCP 和 NLCP 均提供了对主菜单模式的访问。通过按 [Main Menu]（主菜单）键，可以选择主菜单模式。图 6.2 显示了结果读数，该读数显示在 GLCP 的显示屏上。

显示器的第 2 行至第 5 行显示一个参数组列表，可以使用向上和向下按钮进行选择。

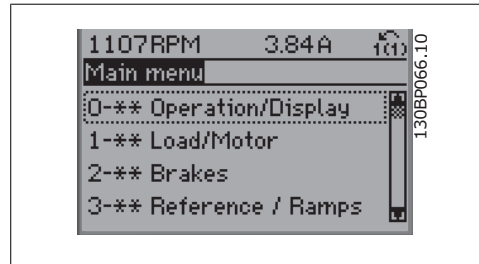


Illustration 6.9: 显示示例。

无论编程模式为何，每个参数都带有不变的名称和编号。在主菜单模式中，参数分为若干组。参数编号的第一位数字（按从左至右的顺序）表示参数组的编号。

在主菜单中可以更改所有参数。设备的配置（参数 1-00）决定是否可以对其它参数进行编程。例如，选择“闭环”将启动其它与闭环操作有关的参数。添加到设备上的选件卡会启用其它与该选件设备有关的参数。

6.1.5. 参数选择

在主菜单模式中，参数分为若干组。可以借助导航键来选择参数组。可访问以下参数组：

参数组编号	参数组：
0	操作/显示
1	负载/电动机
2	制动
3	参考值/加减速
4	极限/警告
5	数字输入/输出
6	模拟输入/输出
8	通讯和选件
9	Profibus
10	CAN 现场总线
11	LonWorks
13	智能逻辑
14	特殊功能
15	变频器信息
16	数据读数
18	数据读数 2
20	变频器闭环
21	扩展闭环
22	应用功能
23	基于时间的功能
25	多泵控制器
26	模拟输入输出选件 MCB 109

Table 6.3: 参数组。

选择了参数组后，可借助导航键来选择参数。GLCP 显示器中部将显示参数的编号、名称和所选参数的值。

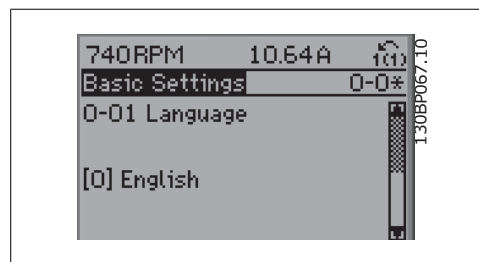


Illustration 6.10: 显示示例。

6.1.6. 更改数据

1. 按 [Quick Menu] (快捷菜单) 或 [Main Menu] (主菜单) 键。
2. 使用 [▲] 和 [▼] 键查找要编辑的参数组。
3. 使用 [▲] 和 [▼] 键查找要编辑的参数。
4. 按 [OK] (确认) 键。
5. 使用 [▲] 和 [▼] 键选择正确的参数设置。或者，使用这些键移动到编号中的某一数位。光标指示已选定要更改的数位。使用 [▲] 键将使值增加，使用 [▼] 键将使值减小。
6. 按 [Cancel] (取消) 键放弃更改，或按 [OK] (确定) 键接受更改，然后输入新设置。

6.1.7. 更改文本值

如果所选参数是文本值，可使用上/下导航键更改文本值。

向上键将增大参数值，而向下键将减小参数值。将光标放到要保存的值上，然后按 [OK] (确定)。

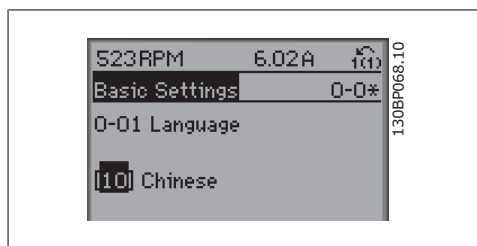


Illustration 6.11: 显示示例。

6.1.8. 更改一组数字型数据值

如果所选参数代表数字型数据值，可以使用 <> 导航键和向上/向下导航键更改所选的数据值。使用 <> 导航键可在水平方向移动光标。

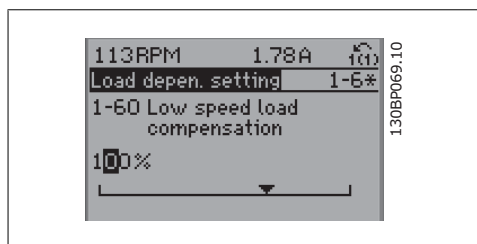


Illustration 6.12: 显示示例。

使用向上/向下导航键可更改数据值。向上键增大数据值，而向下键减小数据值。将光标放到要保存的值上，然后按 [OK] (确定)。

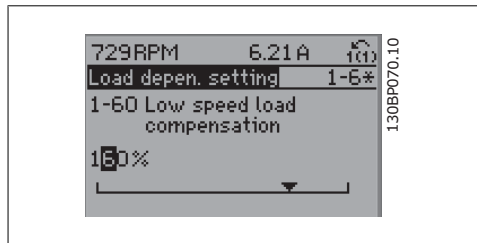


Illustration 6.13: 显示示例。

6.1.9. 逐级 更改数据值

某些参数既可以逐级更改，也可以无级更改。这些参数包括 *电动机功率* (参数 1-20)、*电动机电压* (参数 1-22) 以及 *电动机频率* (参数 1-23)。

这些参数既可以按一组数字型数据值进行更改，也可以进行无级更改。

6.1.10. 读取和设置索引参数

将参数放置在滚动堆栈中后对其进行索引。

参数 15-30 到 15 - 32 包括可读取的故障日志。选择一个参数，然后按 [OK]（确定），并使用向上/向下导航键在日志值中滚动。

再以参数 3-10 为例：

选择该参数，然后按 [OK]（确定），并使用向上/向下导航键在索引值中滚动。要更改参数值，请选择索引值，然后按 [OK]（确定）键。使用向上和向下箭头更改该值。按 [OK]（确定）键接受新设置。要放弃，请按 [Cancel]（取消）。要退出该参数，请按 [Back]（后退）。

6.2. 参数列表

VLT HVAC Drive FC 102 的参数被分成不同的参数组，这为用户选择适当的参数来实现变频器的最佳运行状态提供了方便。

通过使用 Quick Menu（快捷菜单）按钮并选择 Quick Setup（快捷设置）和 Function Setups（功能设置）下的参数，可以对绝大多数 HVAC 应用进行设置。

在本手册后面的“参数列表”章节中可以找到各个参数的说明和默认设置。

0-xx 操作/显示	10-xx CAN 现场总线
1-xx 负载/电动机	11-xx LonWorks
2-xx 制动	13-xx 智能逻辑
3-xx 参考值/加减速	14-xx 特殊功能
4-xx 极限/警告	15-xx 变频器信息
5-xx 数字输入/输出	16-xx 数据读数
6-xx 模拟输入/输出	18-xx 数据读数 2
8-xx 通讯和选件	20-xx 变频器闭环
9-xx Profibus	21-xx 扩展闭环
	22-xx 应用功能
	23-xx 同步操作
	25-xx 多泵控制器
	26-xx 模拟输入/输出选件 MCB 109

6.2.1. 0-**- 操作/显示

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
0-0* 基本设置						
0-01	语言	[0] 英语	单个菜单	真	-	U:nt8
0-02	电动机速度单位	[0] RPM	两个菜单	假	-	U:nt8
0-03	区域性设置	[0] 国际	两个菜单	假	-	U:nt8
0-04	加电时的工作状态	[0] 继续	所有菜单	真	-	U:nt8
0-05	本地模式单位	[0] 按电动机速度单位	两个菜单	假	-	U:nt8
0-1* 菜单操作						
0-10	有效菜单	[1] 菜单 1	单个菜单	真	-	U:nt8
0-11	菜单设置	[9] 有效菜单	所有菜单	真	-	U:nt8
0-12	此菜单连接到	[0] 未链接	所有菜单	假	-	U:nt8
0-13	读链接的菜单	0 N/A	所有菜单	假	0	U:nt16
0-14	读数: 编程菜单/通道	0 N/A	所有菜单	真	0	Int:32
0-2* LCP 显示器						
0-20	显示行 1.1 (小)	1602	所有菜单	真	-	U:nt16
0-21	显示行 1.2 (小)	1614	所有菜单	真	-	U:nt16
0-22	显示行 1.3 (小)	1610	所有菜单	真	-	U:nt16
0-23	显示行 2 (大)	1613	所有菜单	真	-	U:nt16
0-24	显示行 3 (大)	1502	所有菜单	真	-	U:nt16
0-25	个人菜单	表达式限制	单个菜单	真	0	U:nt16
0-3* LCP 自定义读数						
0-30	自定义读数单位	[1] %	所有菜单	真	-	U:nt8
0-31	自定义读数最小值	表达式限制	所有菜单	真	-2	Int:32
0-32	自定义读数最大值	100.00 自定义读数单位	所有菜单	真	-2	Int:32
0-37	显示文字 1	0 N/A	单个菜单	真	0	VisStr[25]
0-38	显示文字 2	0 N/A	单个菜单	真	0	VisStr[25]
0-39	显示文字 3	0 N/A	单个菜单	真	0	VisStr[25]
0-4* LCP 键盘						
0-40	LCP 的手动启动键	[1] 启用	所有菜单	真	-	U:nt8
0-41	LCP 的停止键	[1] 启用	所有菜单	真	-	U:nt8
0-42	LCP 的自动启动键	[1] 启用	所有菜单	真	-	U:nt8
0-43	LCP 的复位键	[1] 启用	所有菜单	真	-	U:nt8
0-44	LCP 的停止/复位键	[1] 启用	所有菜单	真	-	U:nt8
0-45	LCP 的变频器旁路键	[1] 启用	所有菜单	真	-	U:nt8
0-5* LCP 复制/保存						
0-50	LCP 复制	[0] 不复制	所有菜单	假	-	U:nt8
0-51	菜单复制	[0] 不复制	所有菜单	假	-	U:nt8

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
0-6* 密码						
0-60	扩展菜单密码	100 N/A	单个菜单	真	0	U:nt16
0-61	扩展菜单无密码	[0] 完全访问	单个菜单	真	-	U:nt8
0-65	个人菜单密码	200 N/A	单个菜单	真	0	U:nt16
0-66	个人菜单无密码	[0] 完全访问	单个菜单	真	-	U:nt8
0-7* 时钟设置						
0-70	设置日期和时间	表达式限制	单个菜单	真	0	TimeOfDay
0-71	数据格式	空	单个菜单	真	-	U:nt8
0-72	时间格式	空	单个菜单	真	-	U:nt8
0-74	DST/夏令时	[0] 关	单个菜单	真	-	U:nt8
0-76	DST/夏令时开始	表达式限制	单个菜单	真	0	TimeOfDay
0-77	DST/夏令时结束	表达式限制	单个菜单	真	0	TimeOfDay
0-79	时钟故障	[0] 禁用	单个菜单	真	-	U:nt8
0-81	工作日	空	单个菜单	真	-	U:nt8
0-82	附加工作日	表达式限制	单个菜单	真	0	TimeOfDay
0-83	附加非工作日	表达式限制	单个菜单	真	0	TimeOfDay
0-89	日期和时间读数	0 N/A	所有菜单	真	0	VisStr[25]

6.2.2. 1-1-** 负载/电动机

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
1-0* 一般设置						
1-00	配置模式	空	所有菜单	真	-	U:nt8
1-03	转矩特性	[3] 自动能量优化 VT	所有菜单	真	-	U:nt8
1-2* 电动机数据						
1-20	电动机功率 [kW]	表达式限制	所有菜单	假	1	U:nt32
1-21	电动机功率 [HP]	表达式限制	所有菜单	假	-2	U:nt32
1-22	电动机电压	表达式限制	所有菜单	假	0	U:nt16
1-23	电动机频率	表达式限制	所有菜单	假	0	U:nt16
1-24	电动机电流	表达式限制	所有菜单	假	-2	U:nt32
1-25	电动机额定转速	表达式限制	所有菜单	假	67	U:nt16
1-28	电动机旋转检查	[0] 关	所有菜单	假	-	U:nt8
1-29	自动电动机调整 (AMA)	[0] 关	所有菜单	假	-	U:nt8
1-3* 高级电动机数据						
1-30	定子阻抗 (Rs)	表达式限制	所有菜单	假	-4	U:nt32
1-31	转子阻抗 (Rr)	表达式限制	所有菜单	假	-4	U:nt32
1-35	主电感 (Xl)	表达式限制	所有菜单	假	-4	U:nt32
1-36	铁损阻抗 (Rrfe)	表达式限制	所有菜单	假	-3	U:nt32
1-39	电动机极数	表达式限制	所有菜单	假	0	U:nt8
1-5* 与负载无关的设置						
1-50	零速时的电动机磁化	100 %	所有菜单	真	0	U:nt16
1-51	正常磁化的最小速度 [RPM]	表达式限制	所有菜单	真	67	U:nt16
1-52	正常磁化的最小速度 [Hz]	表达式限制	所有菜单	真	-1	U:nt16
1-6* 与负载相关的设置						
1-60	低速负载补偿	100 %	所有菜单	真	0	Int16
1-61	高速负载补偿	100 %	所有菜单	真	0	Int16
1-62	滑差补偿	0 %	所有菜单	真	0	Int16
1-63	滑差补偿时间	0.10 s	所有菜单	真	-2	U:nt16
1-64	共振衰减	100 %	所有菜单	真	0	U:nt16
1-65	共振衰减时间	5 ms	所有菜单	真	-3	U:nt8
1-7* 启动调整						
1-71	启动延迟	0.0 s	所有菜单	真	-1	U:nt16
1-73	飞车启动	[0] 禁用	所有菜单	假	-	U:nt8
1-8* 停止调整						
1-80	停止功能	[0] 惯性停车	所有菜单	真	-	U:nt8
1-81	停止功能最低速	表达式限制	所有菜单	真	67	U:nt16
1-82	停止功能的最小速度 [Hz]	表达式限制	所有菜单	真	-1	U:nt16
1-9* 电动机温度						
1-90	电动机热保护	[4] ETR 跳闸 1	所有菜单	真	-	U:nt8
1-91	电动机外部风扇	[0] 无	所有菜单	真	-	U:nt16
1-93	热敏电阻源	[0] 无	所有菜单	真	-	U:nt8

6.2.3. 2-** 制动

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
2-0*	直流制动					
2-00	直流保持/预热电流	50 %	所有菜单	真	0	U:nt8
2-01	直流制动电流	50 %	所有菜单	真	0	U:nt16
2-02	直流制动时间	10.0 s	所有菜单	真	-1	U:nt16
2-03	直流制动切入速度 [RPM]	表达式限制	所有菜单	真	67	U:nt16
2-04	直流制动切入速度 [Hz]	表达式限制	所有菜单	真	-1	U:nt16
2-1*	制动能量功能					
2-10	制动功能	[0] 关	所有菜单	真	-	U:nt8
2-11	制动电阻 (欧姆)	表达式限制	所有菜单	真	0	U:nt16
2-12	制动功率极限 (kW)	表达式限制	所有菜单	真	0	U:nt32
2-13	制动功率监测	[0] 关	所有菜单	真	-	U:nt8
2-15	制动检查	[0] 关	所有菜单	真	-	U:nt8
2-16	交流制动最大电流	100.0 %	所有菜单	真	-1	U:nt32
2-17	过压控制	[2] 启用	所有菜单	真	-	U:nt8

6.2.4. 3-**- 参考值/加减速

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
3-0* 参考值极限						
3-02	最小参考值	表达式限制	所有菜单	真	-3	Int32
3-03	最大参考值	表达式限制	所有菜单	真	-3	Int32
3-04	参考功能	[0] 总和	所有菜单	真	-	U:nt8
3-1* 参考值						
3-10	预置参考值	0.00 %	所有菜单	真	-2	Int16
3-11	点动速度 [Hz]	表达式限制	所有菜单	真	-1	U:nt16
3-13	参考值位置	[0] 联接到手/自动	所有菜单	真	-	U:nt8
3-14	预置相对参考值	0.00 %	所有菜单	真	-2	Int32
3-15	参考值 1 来源	[1] 模拟输入端 53	所有菜单	真	-	U:nt8
3-16	参考值 2 来源	[20] 数字电位计	所有菜单	真	-	U:nt8
3-17	参考值 3 来源	[0] 无功能	所有菜单	真	-	U:nt8
3-19	点动速度 [RPM]	表达式限制	所有菜单	真	67	U:nt16
3-4* 加减速 1						
3-41	斜坡 1 加速时间	表达式限制	所有菜单	真	-2	U:nt32
3-42	斜坡 1 减速时间	表达式限制	所有菜单	真	-2	U:nt32
3-5* 加减速 2						
3-51	斜坡 2 加速时间	表达式限制	所有菜单	真	-2	U:nt32
3-52	斜坡 2 减速时间	表达式限制	所有菜单	真	-2	U:nt32
3-8* 其它加减速						
3-80	点动加减速时间	表达式限制	所有菜单	真	-2	U:nt32
3-81	快停减速时间	表达式限制	两个菜单	真	-2	U:nt32
3-9* 数字电位计						
3-90	步长	0.10 %	所有菜单	真	-2	U:nt16
3-91	加减速时间	1.00 s	所有菜单	真	-2	U:nt32
3-92	恢复通电	[0] 关	所有菜单	真	-	U:nt8
3-93	最大极限	100 %	所有菜单	真	0	Int16
3-94	最小极限	0 %	所有菜单	真	0	Int16
3-95	加减速延迟	1.000 N/A	所有菜单	真	-3	T:md

6.2.5. 4-**- 极限/警告

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
4-1*	电动机极限					
4-10	电动机速度方向	[2] 双向	所有菜单	假	-	U:nt8
4-11	电动机速度下限	表达式限制	所有菜单	真	67	U:nt16
4-12	电动机速度下限 [Hz]	表达式限制	所有菜单	真	-1	U:nt16
4-13	电动机速度上限	表达式限制	所有菜单	真	67	U:nt16
4-14	电动机速度上限 [Hz]	表达式限制	所有菜单	真	-1	U:nt16
4-16	电动机转矩极限	110.0 %	所有菜单	真	-1	U:nt16
4-17	发电时转矩极限	100.0 %	所有菜单	真	-1	U:nt16
4-18	电流极限	表达式限制	所有菜单	真	-1	U:nt32
4-19	最大输出频率	表达式限制	所有菜单	假	-1	U:nt16
4-5*	调整警告					
4-50	警告电流过低	0.00 A	所有菜单	真	-2	U:nt32
4-51	警告电流过高	I _{max} VLT (P1637)	所有菜单	真	-2	U:nt32
4-52	警告速度过低	0 RPM	所有菜单	真	67	U:nt16
4-53	警告速度过高	电极速度上限 (参数 413)	所有菜单	真	67	U:nt16
4-54	警告参考值过低	-999999.999 N/A	所有菜单	真	-3	I:nt32
4-55	警告参考值过高	999999.999 N/A	所有菜单	真	-3	I:nt32
4-56	警告反馈过低	-999999.999 参考值反馈单位	所有菜单	真	-3	I:nt32
4-57	警告反馈过高	999999.999 参考值反馈单位	所有菜单	真	-3	I:nt32
4-58	电动机缺相功能	[] 开	所有菜单	真	-	U:nt8
4-6*	频率跳变					
4-60	跳频始速 [RPM]	表达式限制	所有菜单	真	67	U:nt16
4-61	跳频终速 [Hz]	表达式限制	所有菜单	真	-1	U:nt16
4-62	跳频终速 [RPM]	表达式限制	所有菜单	真	67	U:nt16
4-63	跳频终速 [Hz]	表达式限制	所有菜单	真	-1	U:nt16
4-64	半自动旁路菜单	[0] 关	所有菜单	假	-	U:nt8

6.2.6. 5-**- 数字输入/输出

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
5-0* I/O 模式						
5-00	数字 I/O 模式	[0] PNP - 24V 时有效	所有菜单	假	-	U:nt8
5-01	端子 27 的模式	[0] 输入	所有菜单	真	-	U:nt8
5-02	端子 29 的模式	[0] 输入	所有菜单	真	-	U:nt8
5-1* 数字输入						
5-10	端子 18 数字输入	[8] 启动	所有菜单	真	-	U:nt8
5-11	端子 19 数字输入	[10] 反向	所有菜单	真	-	U:nt8
5-12	端子 27 数字输入	空	所有菜单	真	-	U:nt8
5-13	端子 29 数字输入	[14] 点动	所有菜单	真	-	U:nt8
5-14	端子 32 数字输入	[0] 无功能	所有菜单	真	-	U:nt8
5-15	端子 33 数字输入	[0] 无功能	所有菜单	真	-	U:nt8
5-16	端子 X30/2 数字输入	[0] 无功能	所有菜单	真	-	U:nt8
5-17	端子 X30/3 数字输入	[0] 无功能	所有菜单	真	-	U:nt8
5-18	端子 X30/4 数字输入	[0] 无功能	所有菜单	真	-	U:nt8
5-3* 数字输出						
5-30	端子 27 数字输出	[0] 无功能	所有菜单	真	-	U:nt8
5-31	端子 29 数字输出	[0] 无功能	所有菜单	真	-	U:nt8
5-32	端子 X30/6 数字输出 (MCB 101)	[0] 无功能	所有菜单	真	-	U:nt8
5-33	端子 X30/7 数字输出 (MCB 101)	[0] 无功能	所有菜单	真	-	U:nt8
5-4* 继电器						
5-40	继电器功能	空	所有菜单	真	-	U:nt8
5-41	继电器打开延迟	0.01 s	所有菜单	真	-2	U:nt16
5-42	继电器关闭延迟	0.01 s	所有菜单	真	-2	U:nt16
5-5* 脉冲输入						
5-50	端子 29 低频	100 Hz	所有菜单	真	0	U:nt32
5-51	端子 29 高频	100 Hz	所有菜单	真	0	U:nt32
5-52	29 端参考/反馈低	0.000 N/A	所有菜单	真	-3	Int32
5-53	29 端参考/反馈高	100.000 N/A	所有菜单	真	-3	Int32
5-54	端子 29 滤波时间	100 ms	所有菜单	假	-3	U:nt16
5-55	端子 33 低频	100 Hz	所有菜单	真	0	U:nt32
5-56	端子 33 高频	100 Hz	所有菜单	真	0	U:nt32
5-57	33 端参考/反馈低	0.000 N/A	所有菜单	真	-3	Int32
5-58	33 端参考/反馈高	100.000 N/A	所有菜单	真	-3	Int32
5-59	端子 33 滤波时间	100 ms	所有菜单	假	-3	U:nt16

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
5-0* 脉冲输出						
5-60	27 端脉冲输出量	[0] 无功能	所有菜单	真	-	Uint8
5-62	脉冲输出最大频率 #27	5000 Hz	所有菜单	真	0	Uint32
5-63	29 端脉冲输出量	[0] 无功能	所有菜单	真	-	Uint8
5-65	脉冲输出最大频率 #29	5000 Hz	所有菜单	真	0	Uint32
5-66	端子 X30/6 脉冲输出量	[0] 无功能	所有菜单	真	-	Uint8
5-68	脉冲输出最大频率 #X30/6	5000 Hz	所有菜单	真	0	Uint32
5-9* 总线控制						
5-90	数字和继电器总线控制	0 N/A	所有菜单	真	0	Uint32
5-93	脉冲输出 #27 总线控制	0.00 %	所有菜单	真	-2	N2
5-94	脉冲输出 #27 超时预置	0.00 %	单个菜单	真	-2	Uint16
5-95	脉冲输出 #29 总线控制	0.00 %	所有菜单	真	-2	N2
5-96	脉冲输出 #29 超时预置	0.00 %	单个菜单	真	-2	Uint16
5-97	脉冲输出 #X30/6 总线控制	0.00 %	所有菜单	真	-2	N2
5-98	脉冲输出 #X30/6 超时预置	0.00 %	单个菜单	真	-2	Uint16

6.2.7. 6-**- 模拟输入/输出

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
6-0* 模拟 I/O 模式						
6-00	断线超时时间	10 s	所有菜单	真	0	U:nt8
6-01	断线超时功能	[0] 关	所有菜单	真	-	U:nt8
6-02	火灾模式断线超时功能	空	所有菜单	真	-	U:nt8
6-1* 模拟输入端子 53						
6-10	端子 53 低电压	0.07 V	所有菜单	真	-2	Int16
6-11	端子 53 高电压	10.00 V	所有菜单	真	-2	Int16
6-12	端子 53 低电流	4.00 mA	所有菜单	真	-5	Int16
6-13	端子 53 高电流	20.00 mA	所有菜单	真	-5	Int16
6-14	53 端参考/反馈低	0.000 N/A	所有菜单	真	-3	Int32
6-15	53 端参考/反馈高	表达式限制	所有菜单	真	-3	Int32
6-16	53 端滤波器时间	0.001 s	所有菜单	真	-3	U:nt16
6-17	端子 53 断线	[1] 启用	所有菜单	真	-	U:nt8
6-2* 模拟输入 54						
6-20	端子 54 低电压	0.07 V	所有菜单	真	-2	Int16
6-21	端子 54 高电压	10.00 V	所有菜单	真	-2	Int16
6-22	端子 54 低电流	4.00 mA	所有菜单	真	-5	Int16
6-23	端子 54 高电流	20.00 mA	所有菜单	真	-5	Int16
6-24	54 端参考/反馈低	0.000 N/A	所有菜单	真	-3	Int32
6-25	54 端参考/反馈高	100.000 N/A	所有菜单	真	-3	Int32
6-26	54 端滤波器时间	0.001 s	所有菜单	真	-3	U:nt16
6-27	端子 54 断线	[1] 启用	所有菜单	真	-	U:nt8
6-3* 模拟输入 X30/11						
6-30	端子 X30/11 低电压	0.07 V	所有菜单	真	-2	Int16
6-31	端子 X30/11 高电压	10.00 V	所有菜单	真	-2	Int16
6-34	X30/11 端参考/反馈低	0.000 N/A	所有菜单	真	-3	Int32
6-35	X30/11 端参考/反馈高	100.000 N/A	所有菜单	真	-3	Int32
6-36	X30/11 端滤波器时间	0.001 s	所有菜单	真	-3	U:nt16
6-37	端子 X30/11 断线	[1] 启用	所有菜单	真	-	U:nt8
6-4* 模拟输入 X30/12						
6-40	端子 X30/12 低电压	0.07 V	所有菜单	真	-2	Int16
6-41	端子 X30/12 高电压	10.00 V	所有菜单	真	-2	Int16
6-44	X30/12 端参考/反馈低	0.000 N/A	所有菜单	真	-3	Int32
6-45	X30/12 端参考/反馈高	100.000 N/A	所有菜单	真	-3	Int32
6-46	X30/12 端滤波器时间	0.001 s	所有菜单	真	-3	U:nt16
6-47	端子 X30/12 断线	[1] 启用	所有菜单	真	-	U:nt8

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
6-5* 模拟输出 42						
6-50	端子 42 输出	[100] 输出频率	所有菜单	真	-	U:nt8
6-51	端子 42 输出最小标定	0.00 %	所有菜单	真	-2	I:nt16
6-52	端子 42 输出最大标定	100.00 %	所有菜单	真	-2	I:nt16
6-53	端子 42 输出总线控制	0.00 %	所有菜单	真	-2	N2
6-54	端子 42 输出超时预置	0.00 %	单个菜单	真	-2	U:nt16
6-6* 模拟输出 X30/8						
6-60	端子 X30/8 输出	[0] 无功能	所有菜单	真	-	U:nt8
6-61	端子 X30/8 最小标定	0.00 %	所有菜单	真	-2	I:nt16
6-62	端子 X30/8 最大标定	100.00 %	所有菜单	真	-2	I:nt16
6-63	端子 X30/8 输出总线控制	0.00 %	所有菜单	真	-2	N2
6-64	端子 X30/8 输出超时预置	0.00 %	单个菜单	真	-2	U:nt16

6.2.8. 8-**-** 通讯和选项

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
8-0* 一般设置						
8-01	控制地点	[0] 数字和控制字	所有菜单	真	-	Uint8
8-02	控制源	空	所有菜单	真	-	Uint8
8-03	控制超时时间	表达式限制	单个菜单	真	-1	Uint32
8-04	控制超时功能	[0] 关	单个菜单	真	-	Uint8
8-05	超时结束功能	[1] 继续菜单	单个菜单	真	-	Uint8
8-06	控制超时复位	[0] 不复位	所有菜单	真	-	Uint8
8-07	诊断触发器	[0] 禁用	两个菜单	真	-	Uint8
8-1* 控制设置						
8-10	控制行权	[0] FC 结构	所有菜单	真	-	Uint8
8-13	可配置状态字 STW	[1] 行权默认值	所有菜单	真	-	Uint8
8-3* FC 端口设置						
8-30	协议	[0] FC	单个菜单	真	-	Uint8
8-31	地址	1 N/A	单个菜单	真	0	Uint8
8-32	波特率	空	单个菜单	真	-	Uint8
8-33	奇偶校验/停止位	空	单个菜单	真	-	Uint8
8-35	最小响应延迟	10 ms	单个菜单	真	-3	Uint16
8-36	最大响应延迟	表达式限制	单个菜单	真	-3	Uint16
8-37	最大字节间延迟	表达式限制	单个菜单	真	-5	Uint16
8-4* FC MC 协议设置						
8-40	报文选择	[1] 标准数据帧 1	两个菜单	真	-	Uint8
8-5* 数字/总线						
8-50	选择惯性停车	[3] 逻辑或	所有菜单	真	-	Uint8
8-52	直流制动选择	[3] 逻辑或	所有菜单	真	-	Uint8
8-53	启动选择	[3] 逻辑或	所有菜单	真	-	Uint8
8-54	反向选择	[0] 数字输入	所有菜单	真	-	Uint8
8-55	菜单选择	[3] 逻辑或	所有菜单	真	-	Uint8
8-56	预置参考值选择	[3] 逻辑或	所有菜单	真	-	Uint8
8-7* BAOnet						
8-70	BAOnet 设备实例	1 N/A	单个菜单	真	0	Uint32
8-72	MS/TP 最大主站数	127 N/A	单个菜单	真	0	Uint8
8-73	MS/TP 最大信息帧数	1 N/A	单个菜单	真	0	Uint16
8-74	"1-Am"服务	[0] 上电时发送	单个菜单	真	-	Uint8
8-75	初始化密码	0 N/A	单个菜单	真	0	VisStr[20]
8-8* FC 端口诊断						
8-80	总线消息计数	0 N/A	所有菜单	真	0	Uint32
8-81	总线错误计数	0 N/A	所有菜单	真	0	Uint32
8-82	从站消息计数	0 N/A	所有菜单	真	0	Uint32
8-83	从站错误计数	0 N/A	所有菜单	真	0	Uint32
8-9* 总线点动/反馈						
8-90	总线点动 1 速度	100 RPM	所有菜单	真	67	Uint16
8-91	总线点动 2 速度	200 RPM	所有菜单	真	67	Uint16
8-94	总线反馈 1	0 N/A	单个菜单	真	0	N2
8-95	总线反馈 2	0 N/A	单个菜单	真	0	N2
8-96	总线反馈 3	0 N/A	单个菜单	真	0	N2

6.2.9. 9-** Profibus

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
9-00	给定值	0 N/A	所有菜单	真	0	Uint16
9-07	实际值	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint16
9-15	PCD 写配置	表达式限制	两个菜单	真	-	Uint16
9-16	PCD 读配置	表达式限制	两个菜单	真	-	Uint16
9-18	节点地址	126 N/A	单个菜单	真	0	Uint8
9-22	报文选择	[108] PPO 8	单个菜单	真	-	Uint8
9-23	信号参数	0	所有菜单	真	-	Uint16
9-27	参数编辑	[1] 启用	两个菜单	假	-	Uint16
9-28	过程控制	[1] 启用循环控制	两个菜单	假	-	Uint8
9-44	故障信息计数器	0 N/A	所有菜单	真	0	Uint16
9-45	故障代码	0 N/A	所有菜单	真	0	Uint16
9-47	故障数量	0 N/A	所有菜单	真	0	Uint16
9-52	故障状态计数器	0 N/A	所有菜单	真	0	Uint16
9-53	Profibus 警告字	0 N/A	所有菜单	真	0	V2
9-63	实际波特率	[255] 找不到波特率	所有菜单	真	-	Uint8
9-64	设备标识	0 N/A	所有菜单	真	0	Uint16
9-65	结构编号	0 N/A	所有菜单	真	0	OctStr [Z]
9-67	控制字 1	0 N/A	所有菜单	真	0	V2
9-68	状态字 1	0 N/A	所有菜单	真	0	V2
9-71	Profibus 保存数据值	[0] 关	所有菜单	真	-	Uint8
9-72	Profibus DriveReset	[0] 无操作	单个菜单	假	-	Uint8
9-80	已定义参数 (1)	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint16
9-81	已定义参数 (2)	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint16
9-82	已定义参数 (3)	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint16
9-83	已定义参数 (4)	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint16
9-84	已定义参数 (5)	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint16
9-90	已更改参数 (1)	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint16
9-91	已更改参数 (2)	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint16
9-92	已更改参数 (3)	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint16
9-93	已更改参数 (4)	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint16
9-94	已更改参数 (5)	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint16

6.2.10. 10-** CAN 现场总线

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	仅限	在运行过程中更改	转换	类型
10-0* 通用设置							
10-00	CAN 协议	空	两个菜单		假	-	Uuint8
10-01	波特率选择	空	两个菜单		真	-	Uuint8
10-02	MAC ID	表达式限制	两个菜单		真	0	Uuint8
10-05	读传输错误次数	0 N/A	所有菜单		真	0	Uuint8
10-06	读接收错误次数	0 N/A	所有菜单		真	0	Uuint8
10-07	读总线停止次数	0 N/A	所有菜单		真	0	Uuint8
10-1* DeviceNet							
10-10	过程数据类型	空	所有菜单		真	-	Uuint8
10-11	过程数据写入	表达式限制	两个菜单		真	-	Uuint16
10-12	过程数据读取	表达式限制	两个菜单		真	-	Uuint16
10-13	警告参数	0 N/A	所有菜单		真	0	Uuint16
10-14	网络参考值	[0] 关	两个菜单		真	-	Uuint8
10-15	网络控制	[0] 关	两个菜单		真	-	Uuint8
10-2* COS 滤波器							
10-20	COS 滤波器 1	0 N/A	所有菜单		假	0	Uuint16
10-21	COS 滤波器 2	0 N/A	所有菜单		假	0	Uuint16
10-22	COS 滤波器 3	0 N/A	所有菜单		假	0	Uuint16
10-23	COS 滤波器 4	0 N/A	所有菜单		假	0	Uuint16
10-3* 参数访问							
10-30	数组索引	0 N/A	两个菜单		真	0	Uuint8
10-31	存储数据值	[0] 关	所有菜单		真	-	Uuint8
10-32	DeviceNet 修订	表达式限制	所有菜单		真	0	Uuint16
10-33	总是存储	[0] 关	单个菜单		真	-	Uuint8
10-34	DeviceNet 产品代码	120 N/A	单个菜单		真	0	Uuint16
10-39	DeviceNet F 参数	0 N/A	所有菜单		真	0	Uuint32

默认值 4 组菜单 仅限 在运行过程中更改 转换 类型

6.2.11. 11-**-** LonWorks

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
11-0*	LonWorks ID					
11-00	Neuron ID	0 N/A	所有菜单	真	0	OctStr [6]
11-1*	LON 功能					
11-10	变频器行规	[0] VSD 行规	所有菜单	真	-	U:nt8
11-15	LON 警告字	0 N/A	所有菜单	真	0	U:nt16
11-17	XIF 修订	0 N/A	所有菜单	真	0	VisStr [5]
11-18	LonWorks 修订	0 N/A	所有菜单	真	0	VisStr [5]
11-2*	LON 参数访问					
11-21	存储数据值	[0] 关	所有菜单	真	-	U:nt8

6.2.12. 13-13** 编程功能

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
13-0* SLC 设置						
13-00	条件控制器模式	空	两个菜单	真	-	U:nt8
13-01	启动事件	空	两个菜单	真	-	U:nt8
13-02	停止事件	空	两个菜单	真	-	U:nt8
13-03	复位 SLC	[0] 不要复位 SLC	所有菜单	真	-	U:nt8
13-1* 比较器						
13-10	比较器操作数	空	两个菜单	真	-	U:nt8
13-11	比较器运算符	空	两个菜单	真	-	U:nt8
13-12	比较器值	表达式限制	两个菜单	真	-3	I:nt32
13-2* 计时器						
13-20	SL 控制器计时器	表达式限制	单个菜单	真	-3	T:imd
13-4* 逻辑规则						
13-40	逻辑布尔值 1	空	两个菜单	真	-	U:nt8
13-41	逻辑运算符 1	空	两个菜单	真	-	U:nt8
13-42	逻辑布尔值 2	空	两个菜单	真	-	U:nt8
13-43	逻辑运算符 2	空	两个菜单	真	-	U:nt8
13-44	逻辑布尔值 3	空	两个菜单	真	-	U:nt8
13-5* 状态						
13-51	条件控制器事件	空	两个菜单	真	-	U:nt8
13-52	条件控制器动作	空	两个菜单	真	-	U:nt8

6.2.13. 14-**- 特殊功能

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
14-0*	逆变器开关					
14-00	开关模式	[0] 60 AVM	所有菜单	真	-	U:nt8
14-01	开关频率	空	所有菜单	真	-	U:nt8
14-03	超调	[1] 开	所有菜单	假	-	U:nt8
14-04	PWM 随机	[0] 关	所有菜单	真	-	U:nt8
14-1*	主电源开/关					
14-12	输入缺相功能	[0] 跳闸	所有菜单	真	-	U:nt8
14-2*	复位功能					
14-20	复位模式	[0] 手动复位	所有菜单	真	-	U:nt8
14-21	自动复位时间	10 s	所有菜单	真	0	U:nt16
14-22	工作模式	[0] 正常运行	所有菜单	真	-	U:nt8
14-23	类型代码设置	空	两个菜单	假	-	U:nt16
14-25	转矩限跳闸延迟	60 s	所有菜单	真	0	U:nt8
14-26	逆变器故障时的跳闸延迟	表达式限制	所有菜单	真	0	U:nt8
14-28	生产设置	[0] 无操作	所有菜单	真	-	U:nt8
14-29	服务代码	0 N/A	所有菜单	真	0	I:nt32
14-3*	电流极限控制器					
14-30	电流控制器比例	100 %	所有菜单	假	0	U:nt16
14-31	电流控制器积分	0.020 s	所有菜单	假	-3	U:nt16
14-4*	能量优化					
14-40	VT 级别	66 %	所有菜单	假	0	U:nt8
14-41	AEO 最小磁化	40 %	所有菜单	真	0	U:nt8
14-42	最小 AEO 频率	10 Hz	所有菜单	真	0	U:nt8
14-43	电动机 Cosphi	表达式限制	所有菜单	真	-2	U:nt16
14-5*	环境					
14-50	射频干扰滤波器	[1] 开	单个菜单	假	-	U:nt8
14-52	风扇控制	[0] 自动	所有菜单	真	-	U:nt8
14-53	风扇监测	[1] 警告	所有菜单	真	-	U:nt8
14-6*	自动降容					
14-60	温度过高时的功能	[0] 跳闸	所有菜单	真	-	U:nt8
14-61	逆变器过载时的功能	[0] 跳闸	所有菜单	真	-	U:nt8
14-62	逆变器过载降低电流	95 %	所有菜单	真	0	U:nt16

6.2.14. 15-** 变频器信息

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
15-0* 运行数据						
15-00	运行时间	0 h	所有菜单	假	74	Uint32
15-01	运转时间	0 h	所有菜单	假	74	Uint32
15-02	千瓦时计数器	0 kWh	所有菜单	假	75	Uint32
15-03	加电次数	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint32
15-04	过温次数	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint16
15-05	过压次数	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint16
15-06	复位能耗计数	[0] 不复位	所有菜单	真	-	Uint8
15-07	复位运行时间	[0] 不复位	所有菜单	真	-	Uint8
15-08	启动次数	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint32
15-1* 数据日志设置						
15-10	日志源	0	两个菜单	真	-	Uint16
15-11	日志记录时间间隔	表达式限制	两个菜单	真	-3	TimD
15-12	触发事件	[0] 假	单个菜单	真	-	Uint8
15-13	日志记录模式	[0] 一直记录	两个菜单	真	-	Uint8
15-14	触发前采样	50 N/A	两个菜单	真	0	Uint8
15-2* 历史记录日志						
15-20	事件记录	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint8
15-21	运行值记录	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint32
15-22	时间记录	0 ms	所有菜单	假	-3	Uint32
15-23	历史记录日志: 日期和时间	表达式限制	所有菜单	假	0	TimeOfDay
15-3* 报警记录						
15-30	报警记录: 错误代码	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint8
15-31	报警记录: 值	0 N/A	所有菜单	假	0	Int16
15-32	报警记录: 时间	0 s	所有菜单	假	0	Uint32
15-33	报警记录: 日期和时间	表达式限制	所有菜单	假	0	TimeOfDay
15-4* 变频器标识						
15-40	FC 类型	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr [6]
15-41	功率范围	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr [20]
15-42	电压	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr [20]
15-43	软件版本	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr [5]
15-44	订购代码字符串	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr [40]
15-45	类型代码字符串	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr [40]
15-46	变频器订购号	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr [8]
15-47	功率卡订购号	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr [8]
15-48	LOP Id 号	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr [20]
15-49	控制卡软件标志	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr [20]
15-50	功率卡软件标志	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr [20]
15-51	变频器序列号	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr [10]
15-53	功率卡序列号	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr [19]

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
15-0* 选项标识						
15-60	安装的选项	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr[30]
15-61	选项软件版本	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr[20]
15-62	选项订购号	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr[8]
15-63	选项序列号	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr[18]
15-70	插槽 A 中的选项	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr[30]
15-71	插槽 A 选项的软件版本	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr[20]
15-72	插槽 B 中的选项	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr[30]
15-73	插槽 B 选项的软件版本	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr[20]
15-74	插槽 C0 中的选项	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr[30]
15-75	插槽 C0 选项的软件版本	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr[20]
15-76	插槽 C1 中的选项	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr[30]
15-77	插槽 C1 选项的软件版本	0 N/A	所有菜单	假	0	VisStr[20]
15-9* 参数信息						
15-92	已定义参数	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint16
15-93	已修改参数	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint16
15-99	参数元数据	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint16

6.2.15. 16-** 数据读数

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
16-0* 一般状态						
16-00	控制字	0 N/A	所有菜单	假	0	V2
16-01	参考值 [单位]	0.000 参考值反馈单位	所有菜单	假	-3	Int32
16-02	参考值 [%]	0.0 %	所有菜单	假	-1	Int16
16-03	状态字	0 N/A	所有菜单	假	0	V2
16-05	总线实速 A 信号	0.00 %	所有菜单	假	-2	N2
16-09	自定义读数	0.00 自定义读数单位	所有菜单	假	-2	Int32
16-1* 电动机状态						
16-10	功率 [kW]	0.00 kW	所有菜单	假	1	Int32
16-11	功率 [hp]	0.00 hp	所有菜单	假	-2	Int32
16-12	电动机电压	0.0 V	所有菜单	假	-1	Uint16
16-13	频率	0.0 Hz	所有菜单	假	-1	Uint16
16-14	电动机电流	0.00 A	所有菜单	假	-2	Int32
16-15	频率 [%]	0.00 %	所有菜单	假	-2	N2
16-16	转矩 (Nm)	0.0 Nm	所有菜单	假	-1	Int16
16-17	速度 [RPM]	0 RPM	所有菜单	假	67	Int32
16-18	电动机发热	0 %	所有菜单	假	0	Uint8
16-22	转矩 [%]	0 %	所有菜单	假	0	Int16
16-3* 变频器状态						
16-30	直流回路电压	0 V	所有菜单	假	0	Uint16
16-32	制动能量/秒	0.000 kW	所有菜单	假	0	Uint32
16-33	制动能量/2 分钟	0.000 kW	所有菜单	假	0	Uint32
16-34	散热器温度	0 °C	所有菜单	假	100	Uint8
16-35	逆变器热保护	0 %	所有菜单	假	0	Uint8
16-36	逆变器热保护	表达式限制	所有菜单	假	-2	Uint32
16-37	逆变器最大电流	表达式限制	所有菜单	假	-2	Uint32
16-38	条件控制器状态	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint8
16-39	控制卡温度	0 °C	所有菜单	假	100	Uint8
16-40	日志缓冲区分满	[0] 无	所有菜单	真	-	Uint8
16-5* 参考值: 反馈						
16-50	外部参考值	0.0 N/A	所有菜单	假	-1	Int16
16-52	反馈 [单位]	0.000 过程控制单位	所有菜单	假	-3	Int32
16-53	数字电位计参考值	0.00 N/A	所有菜单	假	-2	Int16
16-54	反馈 1 [单位]	0.000 过程控制单位	所有菜单	假	-3	Int32
16-55	反馈 2 [单位]	0.000 过程控制单位	所有菜单	假	-3	Int32
16-56	反馈 3 [单位]	0.000 过程控制单位	所有菜单	假	-3	Int32

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
16-0* 输入和输出						
16-60	数字输入	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint16
16-61	53 端切换设置	[0] 电流	所有菜单	假	-	Uint8
16-62	模拟输入端 53	0.000 N/A	所有菜单	假	-3	Int32
16-63	54 端切换设置	[0] 电流	所有菜单	假	-	Uint8
16-64	模拟输入端 54	0.000 N/A	所有菜单	假	-3	Int32
16-65	模拟输出端 42 [mA]	0.000 N/A	所有菜单	假	-3	Int16
16-66	数字输出	0 N/A	所有菜单	假	0	Int16
16-67	端子 29 脉冲输入	0 N/A	所有菜单	假	0	Int32
16-68	端子 33 脉冲输入	0 N/A	所有菜单	假	0	Int32
16-69	端子 27 脉冲输出	0 N/A	所有菜单	假	0	Int32
16-70	端子 29 脉冲输出	0 N/A	所有菜单	假	0	Int32
16-71	继电器输出 [二进制]	0 N/A	所有菜单	假	0	Int16
16-72	计数器 A	0 N/A	所有菜单	真	0	Int32
16-73	计数器 B	0 N/A	所有菜单	真	0	Int32
16-75	模拟输入 X30/11	0.000 N/A	所有菜单	假	-3	Int32
16-76	模拟输入 X30/12	0.000 N/A	所有菜单	假	-3	Int32
16-77	模拟输出 X30/8 [mA]	0.000 N/A	所有菜单	假	-3	Int16
16-0* 总线和 FC 端口						
16-80	控制字 1 信号	0 N/A	所有菜单	假	0	V2
16-82	总线设定 A 信号	0 N/A	所有菜单	假	0	N2
16-84	通讯卡状态字	0 N/A	所有菜单	假	0	V2
16-85	FC 口控制字 1	0 N/A	所有菜单	假	0	V2
16-86	FC 速度给定 A	0 N/A	所有菜单	假	0	N2
16-0* 诊断读数						
16-90	报警字	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint32
16-91	报警字 2	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint32
16-92	警告字	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint32
16-93	警告字 2	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint32
16-94	扩展状态字	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint32
16-95	扩展状态字 2	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint32
16-96	维护字	0 N/A	所有菜单	假	0	Uint32

6.2.16. 18-** 数据读数 2

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
18-0* 维护记录						
18-00	维护记录: 项目	0 N/A	所有菜单	假	0	UInt8
18-01	维护记录: 操作	0 N/A	所有菜单	假	0	UInt8
18-02	维护记录: 时间	0 s	所有菜单	假	0	UInt32
18-03	维护记录: 日期和时间	表达式限制	所有菜单	假	0	TimeOfDay
18-3* 输入和输出						
18-30	模拟输入 X42/1	0.000 N/A	所有菜单	假	-3	Int32
18-31	模拟输入 X42/3	0.000 N/A	所有菜单	假	-3	Int32
18-32	模拟输入 X42/5	0.000 N/A	所有菜单	假	-3	Int32
18-33	模拟输出 X42/7 [V]	0.000 N/A	所有菜单	假	-3	Int16
18-34	模拟输出 X42/9 [V]	0.000 N/A	所有菜单	假	-3	Int16
18-35	模拟输出 X42/11 [V]	0.000 N/A	所有菜单	假	-3	Int16

6.2.17. 20-**-FC 闭环

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
20-0* 反馈						
20-00	反馈 1 来源	[2] 模拟输入端 54	所有菜单	真	-	U:nt8
20-01	反馈 1 转换	[0] 线性	所有菜单	假	-	U:nt8
20-02	反馈 1 来源单位	空	所有菜单	真	-	U:nt8
20-03	反馈 2 来源	[0] 无功能	所有菜单	真	-	U:nt8
20-04	反馈 2 转换	[0] 线性	所有菜单	假	-	U:nt8
20-05	反馈 2 来源单位	空	所有菜单	真	-	U:nt8
20-06	反馈 3 来源	[0] 无功能	所有菜单	真	-	U:nt8
20-07	反馈 3 转换	[0] 线性	所有菜单	假	-	U:nt8
20-08	反馈 3 来源单位	空	所有菜单	真	-	U:nt8
20-12	参考值/反馈单位	空	所有菜单	真	-	U:nt8
20-2* 反馈和给定值						
20-20	反馈功能	[3] 最小值	所有菜单	真	-	U:nt8
20-21	给定值 1	0.000 过程控制单位	所有菜单	真	-3	I:nt32
20-22	给定值 2	0.000 过程控制单位	所有菜单	真	-3	I:nt32
20-23	给定值 3	0.000 过程控制单位	所有菜单	真	-3	I:nt32
20-3* 反馈高级转换						
20-30	制冷剂	[0] R22	所有菜单	真	-	U:nt8
20-31	用户定义的制冷剂 A1	10.0000 N/A	所有菜单	真	-4	U:nt32
20-32	用户定义的制冷剂 A2	-2250.00 N/A	所有菜单	真	-2	I:nt32
20-33	用户定义的制冷剂 A3	250.000 N/A	所有菜单	真	-3	U:nt32
20-8* PID 基本设置						
20-81	PID 正常/反向控制	[0] 正常	所有菜单	真	-	U:nt8
20-82	PID 启动速度 [RPM]	表达式限制	所有菜单	真	67	U:nt16
20-83	PID 启动速度 [Hz]	表达式限制	所有菜单	真	-1	U:nt16
20-84	使用参考值带宽	5 %	所有菜单	真	0	U:nt8
20-9* PID 控制器						
20-91	PID 防积分饱和	[1] 开	所有菜单	真	-	U:nt8
20-93	PID 比例增益	0.50 N/A	所有菜单	真	-2	U:nt16
20-94	PID 积分时间	20.00 s	所有菜单	真	-2	U:nt32
20-95	PID 微分时间	0.00 s	所有菜单	真	-2	U:nt16
20-96	PID 微分增益极限	5.0 N/A	所有菜单	真	-1	U:nt16

6.2.18. 21-**- 扩展闭环

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
21-1* 扩展 CL 1 参考值/反馈						
21-10	扩展 1 参考值/反馈单位	[1] %	所有菜单	真	-	Uint8
21-11	扩展 1 最小参考值	0.000 扩展 PID 1 单位	所有菜单	真	-3	Int32
21-12	扩展 1 最大参考值	100.000 扩展 PID 1 单位	所有菜单	真	-3	Int32
21-13	扩展 1 参考值来源	[0] 无功能	所有菜单	真	-	Uint8
21-14	扩展 1 反馈来源	[0] 无功能	所有菜单	真	-	Uint8
21-15	扩展 1 给定值	0.000 扩展 PID 1 单位	所有菜单	真	-3	Int32
21-17	扩展 1 参考值 [单位]	0.000 扩展 PID 1 单位	所有菜单	真	-3	Int32
21-18	扩展 1 反馈 [单位]	0.000 扩展 PID 1 单位	所有菜单	真	-3	Int32
21-19	扩展 1 输出 [%]	0 %	所有菜单	真	0	Int32
21-2* 扩展 CL 1 PID						
21-20	扩展 1 正常/反向控制	[0] 正常	所有菜单	真	-	Uint8
21-21	扩展 1 比例增益	0.01 N/A	所有菜单	真	-2	Uint16
21-22	扩展 1 积分时间	10000.00 s	所有菜单	真	-2	Uint32
21-23	扩展 1 微分时间	0.00 s	所有菜单	真	-2	Uint16
21-24	扩展 1 微分增益极限	5.0 N/A	所有菜单	真	-1	Uint16
21-3* 扩展 CL 2 参考值/反馈						
21-30	扩展 2 参考值/反馈单位	[1] %	所有菜单	真	-	Uint8
21-31	扩展 2 最小参考值	0.000 扩展 PID 2 单位	所有菜单	真	-3	Int32
21-32	扩展 2 最大参考值	100.000 扩展 PID 2 单位	所有菜单	真	-3	Int32
21-33	扩展 2 参考值来源	[0] 无功能	所有菜单	真	-	Uint8
21-34	扩展 2 反馈来源	[0] 无功能	所有菜单	真	-	Uint8
21-35	扩展 2 给定值	0.000 扩展 PID 2 单位	所有菜单	真	-3	Int32
21-37	扩展 2 参考值 [单位]	0.000 扩展 PID 2 单位	所有菜单	真	-3	Int32
21-38	扩展 2 反馈 [单位]	0.000 扩展 PID 2 单位	所有菜单	真	-3	Int32
21-39	扩展 2 输出 [%]	0 %	所有菜单	真	0	Int32
21-4* 扩展 CL 2 PID						
21-40	扩展 2 正常/反向控制	[0] 正常	所有菜单	真	-	Uint8
21-41	扩展 2 比例增益	0.01 N/A	所有菜单	真	-2	Uint16
21-42	扩展 2 积分时间	10000.00 s	所有菜单	真	-2	Uint32
21-43	扩展 2 微分时间	0.00 s	所有菜单	真	-2	Uint16
21-44	扩展 2 微分增益极限	5.0 N/A	所有菜单	真	-1	Uint16
21-5* 扩展 CL 3 参考值/反馈						
21-50	扩展 3 参考值/反馈单位	[1] %	所有菜单	真	-	Uint8
21-51	扩展 3 最小参考值	0.000 扩展 PID 3 单位	所有菜单	真	-3	Int32
21-52	扩展 3 最大参考值	100.000 扩展 PID 3 单位	所有菜单	真	-3	Int32
21-53	扩展 3 参考值来源	[0] 无功能	所有菜单	真	-	Uint8
21-54	扩展 3 反馈来源	[0] 无功能	所有菜单	真	-	Uint8
21-55	扩展 3 给定值	0.000 扩展 PID 3 单位	所有菜单	真	-3	Int32
21-57	扩展 3 参考值 [单位]	0.000 扩展 PID 3 单位	所有菜单	真	-3	Int32
21-58	扩展 3 反馈 [单位]	0.000 扩展 PID 3 单位	所有菜单	真	-3	Int32
21-59	扩展 3 输出 [%]	0 %	所有菜单	真	0	Int32

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
21-0*	扩展 CL 3 PID					
21-60	扩展 3 正常/反向控制	[0] 正常	所有菜单	真	-	Uint8
21-61	扩展 3 比例增益	0.01 N/A	所有菜单	真	-2	Uint16
21-62	扩展 3 积分时间	10000.00 s	所有菜单	真	-2	Uint32
21-63	扩展 3 微分时间	0.00 s	所有菜单	真	-2	Uint16
21-64	扩展 3 微分增益极限	5.0 N/A	所有菜单	真	-1	Uint16

6.2.19. 22-**-** 应用功能

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
22-0* 其它						
22-00	外部互锁延迟	0 s	所有菜单	真	0	Uint16
22-2* 无流量检测						
22-20	低功率自动设置	[0] 关	所有菜单	假	-	Uint8
22-21	低功率检测	[0] 禁用	所有菜单	真	-	Uint8
22-22	低速检测	[0] 禁用	所有菜单	真	-	Uint8
22-23	无流量功能	[0] 关	所有菜单	真	-	Uint8
22-24	无流量延迟	10 s	所有菜单	真	0	Uint16
22-26	空泵功能	[0] 关	所有菜单	真	-	Uint8
22-27	空泵延迟	10 s	所有菜单	真	0	Uint16
22-3* 无流量功率调整						
22-30	无流量功率	0.00 kW	所有菜单	真	1	Uint32
22-31	功率修正因数	100 %	所有菜单	真	0	Uint16
22-32	低速 [RPM]	表达式限制	所有菜单	真	67	Uint16
22-33	低速 [Hz]	表达式限制	所有菜单	真	-1	Uint16
22-34	低速功率 [kW]	表达式限制	所有菜单	真	1	Uint32
22-35	低速功率 [HP]	表达式限制	所有菜单	真	-2	Uint32
22-36	高速 [RPM]	表达式限制	所有菜单	真	67	Uint16
22-37	高速 [Hz]	表达式限制	所有菜单	真	-1	Uint16
22-38	高速功率 [kW]	表达式限制	所有菜单	真	1	Uint32
22-39	高速功率 [HP]	表达式限制	所有菜单	真	-2	Uint32
22-4* 睡眠模式						
22-40	最短运行时间	10 s	所有菜单	真	0	Uint16
22-41	最短睡眠时间	10 s	所有菜单	真	0	Uint16
22-42	唤醒速度 [RPM]	表达式限制	所有菜单	真	67	Uint16
22-43	唤醒速度 [Hz]	表达式限制	所有菜单	真	-1	Uint16
22-44	唤醒参考值/反锁差值	10 %	所有菜单	真	0	Int8
22-45	给定值提高	0 %	所有菜单	真	0	Int8
22-46	最长提高时间	60 s	所有菜单	真	0	Uint16
22-5* 曲线结束						
22-50	曲线结束功能	[0] 关	所有菜单	真	-	Uint8
22-51	曲线结束延迟	10 s	所有菜单	真	0	Uint16
22-6* 断裂皮带检测						
22-60	断裂皮带功能	[0] 关	所有菜单	真	-	Uint8
22-61	断裂皮带转矩	10 %	所有菜单	真	0	Uint8
22-62	断裂皮带延迟	10 s	所有菜单	真	0	Uint16
22-7* 短周期保护						
22-75	短周期保护	[0] 禁用	所有菜单	真	-	Uint8
22-76	启动间隔	start_to_start_min_on_time (P2277)	所有菜单	真	0	Uint16
22-77	最短运行时间	0 s	所有菜单	真	0	Uint16

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
22-8*	流量补偿					
22-80	流量补偿	[0] 禁用	所有菜单	真	-	U:nt8
22-81	平方-线性曲线近似	100 %	所有菜单	真	0	U:nt8
22-82	工作点计算	[0] 禁用	所有菜单	真	-	U:nt8
22-83	无流量时的速度 [RPM]	表达式限制	所有菜单	真	67	U:nt16
22-84	无流量时的速度 [Hz]	表达式限制	所有菜单	真	-1	U:nt16
22-85	设计速度 [RPM]	表达式限制	所有菜单	真	67	U:nt16
22-86	设计速度 [Hz]	表达式限制	所有菜单	真	-1	U:nt16
22-87	无流量速度下的压力	0.000 N/A	所有菜单	真	-3	I:nt32
22-88	额定速度下的压力	999999.999 N/A	所有菜单	真	-3	I:nt32
22-89	设计流量	0.000 N/A	所有菜单	真	-3	I:nt32
22-90	额定速度下的流量	0.000 N/A	所有菜单	真	-3	I:nt32

6.2.20. 23-**- 同步操作

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
23-0* 同步操作						
23-00	"启动"时间	表达式限制	两个菜单	真	0	TimeOfDayWo
23-01	"启动"操作	[0] 禁用	两个菜单	真	-	Date U:nt8
23-02	"关闭"时间	表达式限制	两个菜单	真	0	TimeOfDayWo
23-03	"关闭"操作	[0] 禁用	两个菜单	真	-	Date U:nt8
23-04	发生	[0] 每天	两个菜单	真	-	U:nt8
23-1* 维护						
23-10	维护项目	[1] 电动机轴承	单个菜单	真	-	U:nt8
23-11	维护操作	[1] 润滑	单个菜单	真	-	U:nt8
23-12	维护时基	[0] 禁用	单个菜单	真	-	U:nt8
23-13	维护时间间隔	1 h	单个菜单	真	74	U:nt32
23-14	维护日期和时间	表达式限制	单个菜单	真	0	TimeOfDay
23-1* 维护复位						
23-15	复位维护字	[0] 不复位	所有菜单	真	-	U:nt8
23-5* 能量记录						
23-50	能量记录分辨率	[5] 前 24 小时	两个菜单	真	-	U:nt8
23-51	时段启动	表达式限制	两个菜单	真	0	TimeOfDay
23-53	能量记录	0 N/A	所有菜单	真	0	U:nt32
23-54	复位能量记录	[0] 不复位	所有菜单	真	-	U:nt8
23-6* 趋势						
23-60	趋势变量	[0] 功率 [kW]	两个菜单	真	-	U:nt8
23-61	连续的二进制数据	0 N/A	所有菜单	真	0	U:nt32
23-62	同步的二进制数据	0 N/A	所有菜单	真	0	U:nt32
23-63	同步时段启动	表达式限制	两个菜单	真	0	TimeOfDay
23-64	同步时段停止	表达式限制	两个菜单	真	0	TimeOfDay
23-65	最小的二进制值	表达式限制	两个菜单	真	0	U:nt8
23-66	复位连续的二进制数据	[0] 不复位	所有菜单	真	-	U:nt8
23-67	复位同步的二进制数据	[0] 不复位	所有菜单	真	-	U:nt8
23-6* 投资回收期数据						
23-80	功率参考值因数	100 %	两个菜单	真	0	U:nt8
23-81	能量成本	1.00 N/A	两个菜单	真	-2	U:nt32
23-82	投资	0 N/A	两个菜单	真	0	U:nt32
23-83	节能	0 kWh	所有菜单	真	75	U:nt32
23-84	成本节约	0 N/A	所有菜单	真	0	U:nt32

6.2.21. 25-**-多泵控制器

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
25-0* 系统设置						
25-00	多泵控制器	[0] 禁用	两个菜单	假	-	U:nt8
25-02	电动机启动	[0] 直接联机	两个菜单	假	-	U:nt8
25-04	泵循环	[0] 禁用	所有菜单	真	-	U:nt8
25-05	固定变频器	[1] 是	两个菜单	假	-	U:nt8
25-06	泵数量	2 N/A	两个菜单	假	0	U:nt8
25-2* 带宽设置						
25-20	切入带宽	10 %	所有菜单	真	0	U:nt8
25-21	重置带宽	100 %	所有菜单	真	0	U:nt8
25-22	固定速度带宽	casco_stag'ing_bandwidth (P2520)	所有菜单	真	0	U:nt8
25-23	SBW 切入延迟	15 s	所有菜单	真	0	U:nt16
25-24	SBW 停止延迟	15 s	所有菜单	真	0	U:nt16
25-25	OBW 时间	10 s	所有菜单	真	0	U:nt16
25-26	无流量时停止	[0] 禁用	所有菜单	真	-	U:nt8
25-27	切入功能	[1] 启用	所有菜单	真	-	U:nt8
25-28	切入功能时间	15 s	所有菜单	真	0	U:nt16
25-29	停止功能	[1] 启用	所有菜单	真	-	U:nt8
25-30	停止功能时间	15 s	所有菜单	真	0	U:nt16
25-4* 切入设置						
25-40	减速延迟	10.0 s	所有菜单	真	-1	U:nt16
25-41	加速延迟	2.0 s	所有菜单	真	-1	U:nt16
25-42	切入阈值	表达式限制	所有菜单	真	0	U:nt8
25-43	停止阈值	表达式限制	所有菜单	真	0	U:nt8
25-44	切入速度 [RPM]	0 RPM	所有菜单	真	67	U:nt16
25-45	切入速度 [Hz]	0.0 Hz	所有菜单	真	-1	U:nt16
25-46	停止速度 [RPM]	0 RPM	所有菜单	真	67	U:nt16
25-47	停止速度 [Hz]	0.0 Hz	所有菜单	真	-1	U:nt16
25-5* 轮换设置						
25-50	变频器轮换	[0] 关	所有菜单	真	-	U:nt8
25-51	轮换事件	[0] 外部	所有菜单	真	-	U:nt8
25-52	轮换时间间隔	24 h	所有菜单	真	74	U:nt16
25-53	轮换计时器值	0 N/A	所有菜单	真	0	VisStr [7] TimeOfDayWo Date
25-54	轮换预定义时间	表达式限制	所有菜单	真	0	Date
25-55	负载 < 50% 时轮换	[1] 启用	所有菜单	真	-	U:nt8
25-56	轮换时进入切入模式	[0] 慢	所有菜单	真	-	U:nt8
25-58	运行下一台泵延迟	0.1 s	所有菜单	真	-1	U:nt16
25-59	主电源延迟时运行	0.5 s	所有菜单	真	-1	U:nt16

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	在运行过程中更改	转换索引	类型
25-8* 状态						
25-80	多泵状态	0 N/A	所有菜单	真	0	VisStr[25]
25-81	泵状态	0 N/A	所有菜单	真	0	VisStr[25]
25-82	变频器	0 N/A	所有菜单	真	0	U:nt8
25-83	继电器状态	0 N/A	所有菜单	真	0	VisStr[4]
25-84	泵启动时间	0 h	所有菜单	真	74	U:nt32
25-85	继电器启动时间	0 h	所有菜单	真	74	U:nt32
25-86	复位继电器计数器	[0] 不复位	所有菜单	真	-	U:nt8
25-9* 维修						
25-90	泵互锁	[0] 关	所有菜单	真	-	U:nt8
25-91	手动轮换	0 N/A	所有菜单	真	0	U:nt8

6.2.22. 26-**-** 模拟输入输出选项 MCB 109

参数编号 #	参数说明	默认值	4 组菜单	仅限 FC 302	在运行过程中更改	转换索引	类型
26-0* 模拟 I/O 模式							
26-00	端子 X42/1 模式	[1] 电压	所有菜单		真	-	Uint8
26-01	端子 X42/3 模式	[1] 电压	所有菜单		真	-	Uint8
26-02	端子 X42/5 模式	[1] 电压	所有菜单		真	-	Uint8
26-1* 模拟输入 X42/1							
26-10	端子 X42/1 低电压	0.07 V	所有菜单		真	-2	Int16
26-11	端子 X42/1 高电压	10.00 V	所有菜单		真	-2	Int16
26-14	端子 X42/1 参考值/反馈低	0 N/A	所有菜单		真	-3	Int32
26-15	端子 X42/1 参考值/反馈高	100.000 N/A	所有菜单		真	-3	Int32
26-16	端子 X42/1 滤波器时间	0.001 s	所有菜单		真	-3	Uint16
26-17	端子 X42/1 断线	[1] 启用	所有菜单		真	-	Uint8
26-2* 模拟输入 X42/3							
26-20	端子 X42/3 低电压	0.07 V	所有菜单		真	-2	Int16
26-21	端子 X42/3 高电压	10.00 V	所有菜单		真	-2	Int16
26-24	端子 X42/3 参考值/反馈低	0 N/A	所有菜单		真	-3	Int32
26-25	端子 X42/3 参考值/反馈高	100.000 N/A	所有菜单		真	-3	Int32
26-26	端子 X42/3 滤波器时间	0.001 s	所有菜单		真	-3	Uint16
26-27	端子 X42/3 断线	[1] 启用	所有菜单		真	-	Uint8
26-3* 模拟输入 X42/5							
26-30	端子 X42/5 低电压	0.07 V	所有菜单		真	-2	Int16
26-31	端子 X42/5 高电压	10.00 V	所有菜单		真	-2	Int16
26-34	端子 X42/5 参考值/反馈低	0 N/A	所有菜单		真	-3	Int32
26-35	端子 X42/5 参考值/反馈高	100.000 N/A	所有菜单		真	-3	Int32
26-36	端子 X42/5 滤波器时间	0.001 s	所有菜单		真	-3	Uint16
26-37	端子 X42/5 断线	[1] 启用	所有菜单		真	-	Uint8
26-4* 模拟输出 X42/7							
26-40	端子 X42/7 输出	[0] 无功能	所有菜单		真	-	Uint8
26-41	端子 X42/7 最小标定	0.00 %	所有菜单		真	-2	Int16
26-42	端子 X42/7 最大标定	100.00 %	所有菜单		真	-2	Int16
26-43	端子 X42/7 输出总线控制	0.00 %	所有菜单		真	-2	N2
26-44	端子 X42/7 输出超时预置	0.00 %	单个菜单		真	-2	Uint16
26-5* 模拟输出 X42/9							
26-50	端子 X42/9 输出	[0] 无功能	所有菜单		真	-	Uint8
26-51	端子 X42/9 最小标定	0.00 %	所有菜单		真	-2	Int16
26-52	端子 X42/9 最大标定	100.00 %	所有菜单		真	-2	Int16
26-53	端子 X42/9 输出总线控制	0.00 %	所有菜单		真	-2	N2
26-54	端子 X42/9 输出超时预置	0.00 %	单个菜单		真	-2	Uint16
26-6* 模拟输出 X42/11							
26-60	端子 X42/11 输出	[0] 无功能	所有菜单		真	-	Uint8
26-61	端子 X42/11 最小标定	0.00 %	所有菜单		真	-2	Int16
26-62	端子 X42/11 最大标定	100.00 %	所有菜单		真	-2	Int16
26-63	端子 X42/11 输出总线控制	0.00 %	所有菜单		真	-2	N2
26-64	端子 X42/11 输出超时预置	0.00 %	单个菜单		真	-2	Uint16

7. 疑难解答

7.1. 报警和警告

7.1.1. 报警和警告

报警或警告是通过变频器前方的相关 LED 发出信号，并在显示器上以代码的形式进行指示。

警告保持活动状态，直至其产生原因不复存在。在某些情况下，电动机可能仍会继续运行。警告消息可能很重要，但也可能并不重要。

发生报警事件时，变频器将跳闸。修正报警产生的原因后，必须复位才能重新运行。可以通过以下四种方式进行复位：

1. 使用 LCP 控制面板上的 [RESET]（复位）控制按钮。
2. 通过具有“复位”功能的数字输入。
3. 通过串行通讯/选配的现场总线。
4. 通过使用 [Auto Reset]（自动复位）功能（VLT HVAC 变频器的默认设置）自动复位。请参阅 VLT[□] HVAC 变频器编程指南 MG. 11Cx.yy 中的参数 14-20 复位模式。



注意

使用 LCP 上的 [RESET]（复位）按钮手动复位后，必须按 [AUTO ON]（自动启动）按钮才能重新启动电动机。

如果无法复位报警，可能是由于其产生原因尚未得到修正，或者是由于该报警被跳闸锁定了（另请参阅下页表格）。

跳闸锁定型报警可提供额外的保护，这意味着在复位该报警前必须关闭主电源。重新开启主电源后，变频器不再受阻，可以在修正其产生原因后按上述方法复位。

跳闸锁定型报警也可以使用参数 14-20 中的自动复位功能来复位（警告：此时可能自动唤醒！）

如果警告和报警使用下页表格的代码进行了标记，则表明在报警之前将显示一个警告，或者您可以指定针对给定的故障显示警告还是显示报警。

例如，在参数 1-90 电动机热保护中就可以进行这种设定。在报警或跳闸后，电动机进行惯性运动，而变频器上的报警和警告指示灯将闪烁。故障修正后，只有报警灯继续闪烁。

编号	说明	警告	报警/跳闸	报警/跳闸锁定	参数参考值
1	10V 电压低	X			
2	断线故障	(X)	(X)		6-01
3	无电动机	(X)			1-80
4	主电源缺相	(X)	(X)	(X)	14-12
5	直流回路电压高	X			
6	直流回路电压低	X			
7	直流过压	X	X		
8	直流欠压	X	X		
9	逆变器过载	X	X		
10	电动机 ETR 温度过高	(X)	(X)		1-90
11	电动机热敏电阻温度过高	(X)	(X)		1-90
12	转矩极限	X	X		
13	过电流	X	X	X	
14	接地故障	X	X	X	
15	不兼容硬件		X	X	
16	短路		X	X	
17	控制字超时	(X)	(X)		8-04
25	制动电阻器短路	X			
26	制动电阻器功率极限	(X)	(X)		2-13
27	制动斩波器短路	X	X		
28	制动检查	(X)	(X)		2-15
29	功率板温度过高	X	X	X	
30	电动机 U 相缺相	(X)	(X)	(X)	4-58
31	电动机 V 相缺相	(X)	(X)	(X)	4-58
32	电动机 W 相缺相	(X)	(X)	(X)	4-58
33	充电故障		X	X	
34	现场总线通讯故障	X	X		
38	内部故障		X	X	
47	24 V 电源过低	X	X	X	
48	1.8 V 电源过低		X	X	
50	AMA 调整失败		X		
51	AMA 检查 U_{nom} 和 I_{nom}		X		
52	AMA I_{nom} 过低		X		
53	AMA 电动机过大		X		
54	AMA 电动机过小		X		
55	AMA 参数超出范围		X		
56	AMA 被用户中断		X		
57	AMA 超时		X		
58	AMA 内部错误	X	X		
59	电流极限	X			
61	跟踪错误	(X)	(X)		4-30
62	输出频率上限	X			
64	电压极限	X			
65	控制板温度过高	X	X	X	
66	散热片温度过低	X			
67	选件配置已更改		X		
68	安全停止已激活		X		
80	变频器已初始化为默认值		X		

Table 7.1: 报警/警告代码表

(X) 取决于参数

LED 指示灯	
警告	黄色
报警	红色并且闪烁
跳闸被锁定	黄色和红色

报警字和扩展状态字					
位	十六进制	十进制	报警字	警告字	扩展状态字
0	00000001	1	制动检查	制动检查	加减速
1	00000002	2	功率卡温度	功率卡温度	AMA 正在运行
2	00000004	4	接地故障	接地故障	顺时针/逆时针启动
3	00000008	8	控制卡温度	控制卡温度	减速
4	00000010	16	控制字超时	控制字超时	升速
5	00000020	32	过电流	过电流	反馈过高
6	00000040	64	转矩极限	转矩极限	反馈过低
7	00000080	128	电动机温度过高	电动机温度过高	输出电流过高
8	00000100	256	电动机 ETR 温度过高	电动机 ETR 温度过高	输出电流过低
9	00000200	512	逆变器过载	逆变器过载	输出频率过高
10	00000400	1024	直流欠压	直流欠压	输出频率过低
11	00000800	2048	直流过压	直流过压	制动检查成功
12	00001000	4096	短路	直流电压过低	最大制动
13	00002000	8192	充电故障	直流电压过高	制动
14	00004000	16384	主电源缺相	主电源缺相	超出速度范围
15	00008000	32768	AMA 不正常	无电动机	OVC 激活
16	00010000	65536	断线故障	断线故障	
17	00020000	131072	内部故障	10V 电压过低	
18	00040000	262144	制动器过载	制动器过载	
19	00080000	524288	U 相缺相	制动电阻器	
20	00100000	1048576	V 相缺相	制动 IGBT	
21	00200000	2097152	W 相缺相	速度极限	
22	00400000	4194304	现场总线故障	现场总线故障	
23	00800000	8388608	24 V 电源过低	24 V 电源过低	
24	01000000	16777216	主电源故障	主电源故障	
25	02000000	33554432	1.8 V 电源过低	电流极限	
26	04000000	67108864	制动电阻器	低温	
27	08000000	134217728	制动 IGBT	电压极限	
28	10000000	268435456	选件变动	未使用	
29	20000000	536870912	变频器已初始化	未使用	
30	40000000	1073741824	安全停止	未使用	

Table 7.2: 报警字、警告字和扩展状态字的说明

借助串行总线或选配的现场总线可以读取报警字、警告字和扩展状态字来进行诊断。另请参阅参数 16-90、16-92 和 16-94。

7.1.2. 警告/报警列表

警告 1

10V 电压低:

控制卡端子 50 的 10 V 电压低于 10 V。
请移除端子 50 的部分负载，因为 10 V 电源已过载。最大电流为 15 mA，或者最小电阻为 590 欧姆。

警告/报警 2

断线故障:

端子 53 或 54 上的信号低于在参数 6-10、6-12、6-20 或 6-22 中所设置值的 50%。

警告/报警 3

无电动机:

变频器的输出端子上没有连接电动机。

警告/报警 4

主电源缺相:

电源侧相位缺失，或者主电源电压严重失衡。
变频器的输入整流器发生故障时，也会出现此信息。
检查变频器的供电电压和供电电流。

警告 5

直流回路电压高:

中间电路电压（直流）高于控制系统的过压极限。变频器仍处于活动状态。

警告 6**直流回路电压低**

中间电路电压（直流）低于控制系统的欠压极限。变频器仍处于活动状态。

警告/报警 7**直流过压：**

如果中间电路电压超过极限，变频器稍后便会跳闸。

可行的更正措施：

- 连接制动电阻器
- 延长加减速时间
- 激活参数 2-10 中的功能
- 增大参数 14-26

连接制动电阻器。延长加减速时间

警告/报警极限：			
电压范围	3 x 200 - 240 V	3 x 380 - 480 V	3 x 525 - 600 V
	[VDC]	[VDC]	[VDC]
欠压	185	373	532
电压过低警告	205	410	585
电压过高警告 (不制动 - 制动)	390/405	810/840	943/965
过压	410	855	975
上述电压为变频器的中间电路电压，容许偏差为 ±5%。对应的主电源电压等于中间电路电压（直流回路）除以 1.35。			

警告/报警 8**直流欠压：**

如果中间电路电压（直流）低于“电压过低警告”极限（请参阅上表），变频器将检查是否已连接 24 V 备用电源。

如果未连接 24 V 备用电源，变频器将在指定时间（取决于设备）后跳闸。

要检查供电电压是否同变频器匹配，请参阅规范。

警告/报警 9**逆变器过载：**

变频器将因过载（电流过高状况持续的时间过长）而切断电源。逆变器电子热保护装置的计数器在达到 98% 时给出警告，并在 100% 时跳闸，同时给出报警。计数器高于 90% 时无法复位。

故障原因是变频器在过载超过 100% 的情况下运行的时间过长。

警告/报警 10**电动机 ETR 温度过高：**

电子热保护装置（ETR）显示电动机过热。可以在参数 1-90 中选择当计数器达到 100% 时，变频器是给出警告还是给出报警。故障原因是变频器在过载超过 100% 的情况下运行的时间过长。请检查电动机参数 1-24 设置是否正确。

警告/报警 11**电动机热敏电阻温度过高：**

热敏电阻或热敏电阻连接已断开。在参数 1-90 中选择当计数器达到 100% 时，变频器是给出警告还是给出报警。检查是否已在端子 53 或 54（模拟电压输入）和端子 50（+ 10 伏电源）之间，或者在端子 18 或 19（仅限数字输入 PNP）和端子 50 之间正确连接热敏电阻。如果使用了 KTY 传感器，请检查端子 54 和 55 之间的连接是否正确。

警告/报警 12**转矩极限：**

转矩高于参数 4-16（在电动机运行模式下）的值或高于参数 4-17（在发电机运行模式下）的值。

警告/报警 13**过电流：**

超过了逆变器峰值电流极限（约为额定电流的 200%）。该警告将持续 8-12 秒左右，随后变频器将跳闸，并且报警。请关闭变频器，然后检查电动机主轴是否可旋转，以及电动机规格是否与变频器匹配。

报警 14**接地故障：**

输出相通过电动机与变频器之间的电缆或电动机本身向大地放电。

关闭变频器，然后排除接地故障。

报警 15**不兼容硬件：**

已安装选件不由当前控制板软件/硬件处理。

报警 16**短路：**

电动机或电动机端子发生短路。

关闭变频器，然后排除短路故障。

警告/报警 17**控制字超时：**

变频器没有通讯。

只有当参数 8-04 未设置为关时，此警告才有效。

如果参数 8-04 设为 *停止并跳闸*，变频器将先给出一个警告，然后减速直至跳闸，同时给出报警。

可以增大参数 8-03 *控制字超时时间*。

警告 25

制动电阻器短路：

在运行过程中会对制动电阻器进行监测。如果它短路，制动功能将断开，并显示此警告。变频器仍可继续工作，但将丧失制动功能。请关闭变频器，然后更换制动电阻器（请参阅参数 2-15 *制动检查*）。

警告/报警 26

制动电阻器功率极限：

根据制动电阻器的电阻值（参数 2-11）和中间电路电压，以百分比的形式计算传输到制动电阻器的功率（最后 120 秒钟的平均值）。此警告仅在散逸制动功率高于 90% 时才有效。如果在参数 2-13 中选择了 *跳闸* [2]，则当散逸制动功率高于 100% 时，变频器将停止，同时给出该报警。

警告 27

制动斩波器故障：

在运行过程中对制动晶体管进行监测，如果它出现短路，则断开制动功能，并显示该警告。变频器仍可继续运行，但由于制动晶体管已短路，因此将有大量功率传输到制动电阻器（即使它处于禁用状态）。

请关闭变频器，然后拆除制动电阻器。



警告：如果制动晶体管短路，则存在大量功率传输到制动电阻器的危险。

警告/报警 28

制动检查失败：

制动电阻器发生故障：没有连接制动电阻器，或者它不能工作。

报警 29

变频器温度过高：

如果机箱为 IP 20 或 IP 21/类型 1，则散热片的断路温度为 95 °C ±5 °C，具体要取决于变频器的规格。直到散热片的温度低于 70 °C ±5 °C 时，温度故障才能复位。

故障可能是因为：

- 环境温度过高
- 电动机电缆过长

报警 30

电动机 U 相缺相：

变频器与电动机之间的电动机 U 相缺失。请关闭变频器，然后检查电动机的 U 相。

报警 31

电动机 V 相缺相：

变频器与电动机之间的电动机 V 相缺失。请关闭变频器，然后检查电动机的 V 相。

报警 32

电动机 W 相缺相：

变频器与电动机之间的电动机 W 相缺失。请关闭变频器，然后检查电动机的 W 相。

报警 33

充电故障：

短时间内上电次数过多。有关一分钟之内允许的上电次数，请参阅 *规范* 一章。

警告/报警 34

现场总线通讯故障：

通讯选件卡上的现场总线不工作。

警告 35

超出频率范围：

如果输出频率达到其 *速度过低警告*（参数 4-52）或 *速度过高警告*（参数 4-53），则会激活此警告。如果变频器处于 *过程控制*，*闭环*（参数 1-00）状态，则会在显示器上显示此警告。如果变频器不在上述模式下，则扩展状态字中的位 008000 *超出频率范围* 将被激活，但显示器不会显示警告。

报警 38

内部故障：

请与当地 Danfoss 供应商联系。

警告 47

24 V 电源过低：

外接 24 V DC 备用电源可能过载，否则请与当地 Danfoss 供应商联系。

警告 48

1.8 V 电源过低：

请与当地 Danfoss 供应商联系。

报警 50

AMA 调整失败：

请与当地 Danfoss 供应商联系。

报警 51**AMA 检查 Unom 和 Inom:**

可能是电动机电压、电动机电流和电动机功率的设置有误。请检查这些设置。

报警 52**AMA Inom 过低:**

电动机电流过低。请检查这些设置。

报警 53**AMA 电动机过大:**

电动机过大，无法执行 AMA。

报警 54**AMA 电动机过小:**

电动机过小，无法执行 AMA。

报警 55**AMA 参数超出了范围:**

电动机的参数值超出了可接受的范围。

报警 56**AMA 被用户中断:**

用户中断了 AMA。

报警 57**AMA 超时:**

尝试启动 AMA 多次，直到 AMA 能运行。请注意，重复运行可能会让电动机的温度上升，导致 Rs 和 Rr 电阻增大。但在大多数情况下，这并不重要。

报警 58**AMA 内部错误:**

请与当地 Danfoss 供应商联系。

警告 59**电流极限:**

请与当地 Danfoss 供应商联系。

警告 62**输出频率上限:**

输出频率高于在参数 4-19 中设置的值。

警告 64**电压极限:**

负载和速度组合要求电动机电压高于实际的直流回路电压。

警告/报警/跳闸 65**控制卡温度过高:**

控制卡温度过高：控制卡的断开温度为 80° C。

警告 66**散热片温度低:**

散热片的温度测量值为 0 ° C。这可能表明温度传感器存在问题，因此，风扇速度将增加到最大值，以防电源部件或控制卡过热。

报警 67**选件配置已更改:**

自上次关机以来添加或移除了一个或多个选件。

报警 68**安全停止已激活:**

已激活安全停止功能。要恢复正常运行，请对端子 37 施加 24 V 直流电，然后通过总线、数字输入输出或通过按 [RESET]（复位）发送复位信号。有关如何正确、安全地使用安全停止功能，请参阅设计指南中的相关信息和说明。

报警 70**频率配置不合规:**

实际的控制板和功率板组合不符合要求。

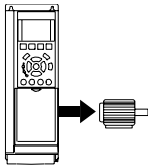
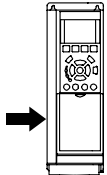
报警 80**初始化为默认值:**

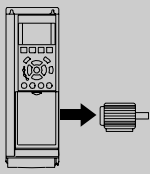
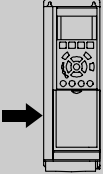
手动复位（3 键组合）后，参数设置被初始化为默认设置。

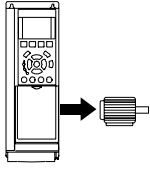
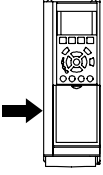
8. 规范

8.1. 规范

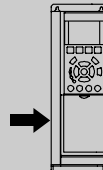
8.1.1. 主电源 3 x 200 – 240 VAC

110% 正常过载可持续 1 分钟						
IP 20	A2	A2	A2	A3	A3	
IP 21	A2	A2	A2	A3	A3	
IP 55	A5	A5	A5	A5	A5	
IP 66	A5	A5	A5	A5	A5	
主电源 200 – 240 VAC						
变频器	P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P3K7	
典型主轴输出 [kW]	1.1	1.5	2.2	3	3.7	
208 V 时的典型主轴输出 [HP]	1.5	2.0	2.9	4.0	4.9	
输出电流						
	持续 (3 x 200-240 V) [A]	6.6	7.5	10.6	12.5	16.7
	间歇 (3 x 200-240 V) [A]	7.3	8.3	11.7	13.8	18.4
	持续 kVA (208 V AC) [kVA]	2.38	2.70	3.82	4.50	6.00
	最大电缆规格: (主电源、电动机、制动) [mm ² /AWG] ²⁾			4/10		
	最大输入电流					
	持续 (3 x 200-240 V) [A]	5.9	6.8	9.5	11.3	15.0
	间歇 (3 x 200-240 V) [A]	6.5	7.5	10.5	12.4	16.5
	最大预熔保险丝 ¹⁾ [A]	20	20	20	32	32
	环境 最大额定负载时的预计功率损耗 [W] ⁴⁾	63	82	116	155	185
	IP20 机箱重量 [kg]	4.9	4.9	4.9	6.6	6.6
IP21 机箱重量 [kg]	5.5	5.5	5.5	7.5	7.5	
IP55 机箱重量 [kg]	13.5	13.5	13.5	13.5	13.5	
IP 66 机箱重量 [kg]	13.5	13.5	13.5	13.5	13.5	
效率 ³⁾	0.96	0.96	0.96	0.96	0.96	

110% 正常过载可持续 1 分钟					
IP 21	B1	B1	B1	B2	
IP 55	B1	B1	B1	B2	
IP 66	B1	B1	B1	B2	
主电源 200 – 240 VAC					
变频器	P5K5	P7K5	P11K	P15K	
典型主轴输出 [kW]	5.5	7.5	11	15	
208 V 时的典型主轴输出 [HP]					
	7.5	10	15	20	
输出电流					
	持续 (3 x 200-240 V) [A]	24.2	30.8	46.2	59.4
	间歇 (3 x 200-240 V) [A]	26.6	33.9	50.8	65.3
	持续 kVA (208 V AC) [kVA]	8.7	11.1	16.6	21.4
	最大电缆规格: (主电源、电动机、制动)				
			10/7		35/2
	[mm ² /AWG] ²⁾				
最大输入电流					
	持续 (3 x 200-240 V) [A]	22.0	28.0	42.0	54.0
	间歇 (3 x 200-240 V) [A]	24.2	30.8	46.2	59.4
	最大预熔保险丝 ¹⁾ [A]	63	63	63	80
	环境				
	最大额定负载时的预计功率损耗 [W] ⁴⁾	269	310	447	602
	IP20 机箱重量 [kg]				
	IP21 机箱重量 [kg]	23	23	23	27
	IP55 机箱重量 [kg]	23	23	23	27
	IP 66 机箱重量 [kg]	23	23	23	27
	效率 ³⁾	0.96	0.96	0.96	0.96

110% 正常过载可持续 1 分钟						
IP 20						
IP 21	C1	C1	C1	C2	C2	
IP 55	C1	C1	C1	C2	C2	
IP 66	C1	C1	C1	C2	C2	
主电源 200 – 240 VAC						
变频器	P18K	P22K	P30K	P37K	P45K	
典型主轴输出 [kW]	18.5	22	30	37	45	
208 V 时的典型主轴输出 [HP]						
	25	30	40	50	60	
输出电流						
	持续 (3 x 200-240 V) [A]	74.8	88.0	115	143	170
	间歇 (3 x 200-240 V) [A]	82.3	96.8	127	157	187
	持续 kVA (208 V AC) [kVA]	26.9	31.7	41.4	51.5	61.2
	最大电缆规格: (主电源、电动机、制动)					
			50/1/0	95/4/0	120/25	0 MCM
	[mm ² /AWG] ²⁾					
最大输入电流						
	持续 (3 x 200-240 V) [A]	68.0	80.0	104.0	130.0	154.0
	间歇 (3 x 200-240 V) [A]	74.8	88.0	114.0	143.0	169.0
	最大预熔保险丝 ¹⁾ [A]	125	125	160	200	250
	环境					
	最大额定负载时的预计功率损耗 [W] ⁴⁾	737	845	1140	1353	1636
	IP20 机箱重量 [kg]					
	IP21 机箱重量 [kg]	45	45	65	65	65
	IP55 机箱重量 [kg]	45	45	65	65	65
	IP 66 机箱重量 [kg]	45	45	65	65	65
	效率 ³⁾	0.96	0.97	0.97	0.97	0.97

8.1.2. 主电源 3 x 380 - 480 VAC

110% 正常过载可持续 1 分钟								
变频器	P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P4K0	P5K5	P7K5	
典型主轴输出 [kW]	1.1	1.5	2.2	3	4	5.5	7.5	
460 V 时的典型主轴输出 [HP]	1.5	2.0	2.9	4.0	5.3	7.5	10	
IP 20	A2	A2	A2	A2	A2	A3	A3	
IP 21								
IP 55	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	
IP 66	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	
输出电流								
	持续 (3 x 380-440 V) [A]	3	4.1	5.6	7.2	10	13	16
	间歇 (3 x 380-440 V) [A]	3.3	4.5	6.2	7.9	11	14.3	17.6
	持续 (3 x 440-480 V) [A]	2.7	3.4	4.8	6.3	8.2	11	14.5
	间歇 (3 x 440-480 V) [A]	3.0	3.7	5.3	6.9	9.0	12.1	15.4
	持续 kVA 值 (400 V AC) [kVA]	2.1	2.8	3.9	5.0	6.9	9.0	11.0
	持续 kVA 值 (460 V AC) [kVA]	2.4	2.7	3.8	5.0	6.5	8.8	11.6
	最大电缆规格: (主电源、电动机、制动)							
	[mm ² / AWG] ²⁾				4/ 10			
	最大输入电流							
		持续 (3 x 380-440 V) [A]	2.7	3.7	5.0	6.5	9.0	11.7
间歇 (3 x 380-440 V) [A]		3.0	4.1	5.5	7.2	9.9	12.9	15.8
持续 (3 x 440-480 V) [A]		2.7	3.1	4.3	5.7	7.4	9.9	13.0
间歇 (3 x 440-480 V) [A]		3.0	3.4	4.7	6.3	8.1	10.9	14.3
最大预熔保险丝 ¹⁾ [A]		10	10	20	20	20	32	32
环境 最大额定负载时的预计功率损耗 [W] ⁴⁾		58	62	88	116	124	187	255
IP20 机箱重量 [kg]		4.8	4.9	4.9	4.9	4.9	6.6	6.6
IP 21 机箱重量 [kg]								
IP 55 机箱重量 [kg]		13.5	13.5	13.5	13.5	13.5	14.2	14.2
IP 66 机箱重量 [kg]		13.5	13.5	13.5	13.5	13.5	14.2	14.2
效率 ³⁾	0.96	0.97	0.97	0.97	0.97	0.97	0.97	

110% 正常过载可持续 1 分钟												
变频器	P11K	P15K	P18K	P22K	P30K	P37K	P45K	P55K	P75K	P90K		
典型主轴输出 [kW]	11	15	18.5	22	30	37	45	55	75	90		
460 V 时的典型主轴输出 [HP]	15	20	25	30	40	50	60	75	100	125		
IP 20												
IP 21	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2		
IP 55	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2		
IP 66	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1				
输出电流												
	持续 (3 x 380-440 V) [A]	24	32	37.5	44	61	73	90	106	147	177	
	间歇 (3 x 380-440 V) [A]	26.4	35.2	41.3	48.4	67.1	80.3	99	117	162	195	
	持续 (3 x 440-480 V) [A]	21	27	34	40	52	65	80	105	130	160	
	间歇 (3 x 440-480 V) [A]	23.1	29.7	37.4	44	61.6	71.5	88	116	143	176	
	持续 kVA 值 (400 V AC) [kVA]	16.6	22.2	26	30.5	42.3	50.6	62.4	73.4	102	123	
	持续 kVA 值 (460 V AC) [kVA]	16.7	21.5	27.1	31.9	41.4	51.8	63.7	83.7	104	128	
	最大电缆规格: (主电源、电动机、制动)											
			10/7		35/2		50/1/0			104	128	
最大输入电流												
	持续 (3 x 380-440 V) [A]	22	29	34	40	55	66	82	96	133	161	
	间歇 (3 x 380-440 V) [A]	24.2	31.9	37.4	44	60.5	72.6	90.2	106	146	177	
	持续 (3 x 440-480 V) [A]	19	25	31	36	47	59	73	95	118	145	
	间歇 (3 x 440-480 V) [A]	20.9	27.5	34.1	39.6	51.7	64.9	80.3	105	130	160	
	最大预熔保险丝 ¹⁾ [A]	63	63	63	63	80	100	125	160	250	250	
	环境											
	最大额定负载时的预计 功率损耗 [W] ⁴⁾	278	392	465	525	739	698	843	1083	1384	1474	
	IP20 机箱重量 [kg]											
	IP 21 机箱重量 [kg]	23	23	23	27	27	45	45	45	65	65	
	IP 55 机箱重量 [kg]	23	23	23	27	27	45	45	45	65	65	
IP 66 机箱重量 [kg]	23	23	23	27	27	45	45	45	-	-		
效率 ³⁾	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98		

保护与功能:

- 电子热敏式电动机过载保护。
- 通过监测散热片的温度，可以确保变频器在温度达到 $95^{\circ}\text{C} \pm 5^{\circ}\text{C}$ 时跳闸。除非散热片的温度降到 $70^{\circ}\text{C} \pm 5^{\circ}\text{C}$ 以下，否则过载温度无法复位（说明 - 这些温度可能会随功率大小、机箱等不同而存在差异）。为避免散热片温度达到 95°C ，VLT HVAC 变频器具有自动降容功能。
- 变频器在电动机端子 U、V 和 W 上有短路保护。
- 如果主电源发生缺相，变频器将跳闸或发出警告（取决于负载）。
- 对中间电路电压的监测确保变频器在中间电路电压过低或过高时会跳闸。
- 变频器在电动机端子 U、V 和 W 上有接地故障保护。

主电源 (L1, L2, L3):

供电电压	200-240 V $\pm 10\%$
供电电压	380-480 V $\pm 10\%$
供电电压	525-600 V $\pm 10\%$
供电频率	50/60 Hz
主电源各相位之间的最大临时不平衡	额定供电电压的 3.0%
有效功率因数 (λ)	≥ 0.9 标称值 (额定负载时)
位移功率因数 ($\cos\phi$) 接近 1	(> 0.98)
打开输入电源 L1, L2, L3 (上电) \leq A 型机箱	最多 2 次/分钟。
打开输入电源 L1, L2, L3 (上电) \geq B、C 型机箱	最多 1 次/分钟。
环境符合 EN60664-1 标准要求	过压类别 III/污染度 2

此单元适用于能够提供不超过 100.000 RMS 安培的均方根对称电流和最大电压为 240/480/600 V 的电路。

电动机输出 (U, V, W):

输出电压	供电电压的 0-100%
输出频率	0 - 1000 Hz
输出切换	无限制
加减速时间	1 - 3600 秒

转矩特性:

启动转矩 (恒定转矩)	110%, 最多持续 1 分钟。*
启动转矩	120%, 最多持续 0.5 秒。*
过载转矩 (恒定转矩)	110%, 最多持续 1 分钟。*

*与 VLT HVAC Drive 额定转矩的相对百分比。

电缆长度和横截面积:

最大电动机电缆长度, 屏蔽/铠装	VLT AQUA 变频器: 150 m
最大电动机电缆长度, 非屏蔽/非铠装	VLT AQUA 变频器: 300 m
电动机、主电源、负载共享和制动电缆的最大横截面积 *	
控制端子电缆 (刚性电线) 的最大横截面积	1.5 mm ² /16 AWG (2 x 0.75 mm ²)
控制端子电缆 (柔性电缆) 的最大横截面积	1 mm ² /18 AWG
控制端子电缆 (带有封闭芯线的电缆) 的最大横截面积	0.5 mm ² /20 AWG
控制端子电缆的最小横截面积	0.25 mm ²

* 有关详细信息, 请参阅主电源表!

数字输入:

可编程数字输入	4 (6)
端子号	18, 19, 27 ¹⁾ , 29, 32, 33,
逻辑	PNP 或 NPN
电压水平	直流 0 - 24 V
电压水平, 逻辑 '0' PNP	< 直流 5 V
电压水平, 逻辑 '1' PNP	> 直流 10 V
电压水平, 逻辑 '0' NPN	> 直流 19 V
电压水平, 逻辑 '1' NPN	< 直流 14 V
最高输入电压	直流 28 V
输入电阻, R _i	大约 4 kΩ

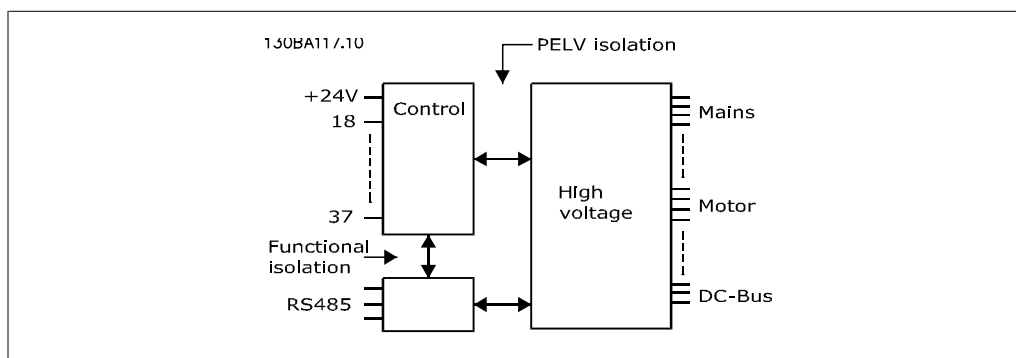
所有数字输入与供电电压 (PELV) 及其它高电压端子之间均存在电气绝缘。

1) 可以对端子 27 和 29 进行输出编程。

模拟输入:

模拟输入的数量	2
端子号	53, 54
模式	电压或电流
模式选择	开关 S201 和开关 S202
电压模式	开关 S201/开关 S202 = 关 (U)
电压水平	: 0 到 + 10 V (可调节)
输入电阻, R _i	大约 10 kΩ
最高电压	± 20 V
电流模式	开关 S201/开关 S202 = 开 (I)
电流水平	0/4 到 20 mA (可调节)
输入电阻, R _i	大约 200 Ω
最大电流	30 mA
模拟输入的分辨率	10 位 (包括符号)
模拟输入的精度	最大误差为满量程的 0.5%
带宽	: 200 Hz

模拟输入与供电电压 (PELV) 以及其它高电压端子之间都是绝缘的。



脉冲输入:

可编程脉冲输入	2
脉冲端子号	29, 33
端子 29 和 33 的最大频率	110 kHz (推挽驱动)
端子 29 和 33 的最大频率	5 kHz (开放式集电极)
端子 29 和 33 的最小频率	4 Hz
电压水平	请参阅“数字输入”章节
最高输入电压	直流 28 V
输入电阻, R _i	大约 4 kΩ
脉冲输入精度 (0.1 - 1 kHz)	最大误差: 全范围的 0.1%

模拟输出:

可编程模拟输出的数量	1
端子号	42
模拟输出的电流范围	0/4 - 20 mA
模拟输出通用端最大负载	500 Ω
模拟输出精度	最大误差: 满量程的 0.8%
模拟输出分辨率	8 位

模拟输出与供电电压 (PELV) 以及其它高电压端子都是绝缘的。

控制卡, RS -485 串行通讯:

端子号	68 (P, TX+, RX+), 69 (N, TX-, RX-)
端子号 61	端子 68 和 69 通用

RS -485 串行通讯电路在功能上独立于其它中央电路, 并且与供电电压 (PELV) 是电绝缘的。

数字输出:

可编程数字/脉冲输出	2
端子号	27, 29 ¹⁾
数字/频率输出的电压水平	0 - 24 V
最大输出电流 (吸入电流或供应电流)	40 mA
频率输出的最大负载	1 kΩ
频率输出的最大电容负载	10 nF
频率输出的最小输出频率	0 Hz
频率输出的最大输出频率	32 kHz
频率输出精度	最大误差: 全范围的 0.1%
频率输出的分辨率	12 位

1) 端子 27 和 29 也可以被设置为输入端子。

数字输出与供电电压 (PELV) 以及其它高电压端子之间都是电绝缘的。

控制卡, 24 V 直流输出:

端子号	12, 13
最大负载	: 200 mA

24 V 直流电源与供电电压 (PELV) 是电绝缘的, 但与模拟和数字的输入和输出有相同的电势。

继电器输出:

可编程继电器输出	2
继电器 01 端子号	1-3 (常闭), 1-2 (常开)
最大终端负载 (AC-1) ¹⁾ , 1-3 (常闭), 1-2 (常开) (电阻性负载)	交流 240 V, 2 A
最大终端负载 (AC-15) ¹⁾ (cosφ 等于 0.4 时的电感性负载)	交流 240 V, 0.2 A
最大终端负载 (DC-1) ¹⁾ , 1-2 (常开), 1-3 (常闭) (电阻性负载)	直流 60 V, 1A
最大终端负载 (DC-13) ¹⁾ (电感性负载)	直流 24 V, 0.1A
继电器 02 端子号	4-6 (常闭), 4-5 (常开)
最大终端负载 (AC-1) ¹⁾ , 4-5 (常开) (电阻性负载)	交流 240 V, 2 A
最大终端负载 (AC-15) ¹⁾ , 4-5 (常开) (cosφ 等于 0.4 时的电感性负载)	交流 240 V, 0.2 A
最大终端负载 (DC-1) ¹⁾ , 4-5 (常开) (电阻性负载)	直流 80 V, 2 A
最大终端负载 (DC-13) ¹⁾ , 4-5 (常开) (电感性负载)	直流 24 V, 0.1A
最大终端负载 (AC-1) ¹⁾ , 4-6 (常闭) (电阻性负载)	交流 240 V, 2 A
最大终端负载 (AC-15) ¹⁾ , 4-6 (常闭) (cosφ 等于 0.4 时的电感性负载)	交流 240 V, 0.2A
最大终端负载 (DC-1) ¹⁾ , 4-6 (常闭) (电阻性负载)	直流 50 V, 2 A
最大终端负载 (DC-13) ¹⁾ , 4-6 (常闭) (电感性负载)	直流 24 V, 0.1 A
1-3 (常闭), 1-2 (常开), 4-6 (常闭), 4-5 (常开) 的 最小终端负载	直流 24 V 10 mA, 交流 24 V 20 mA
环境符合 EN 60664-1 标准要求	过压类别 III/污染度 2

1) IEC 60947 的第 4 和第 5 部分

继电器的触点通过增强的绝缘措施与电路的其余部分隔离开 (PELV)。

控制卡, 10 V DC 输出:

端子号	50
输出电压	10.5 V ±0.5 V
最大负载	25 mA

该 10 V DC 电源与供电电压 (PELV) 以及其它高电压端子都是绝缘的。

控制特性:

输出频率为 0 - 1000 Hz 时的分辨率	: +/- 0.003 Hz
系统响应时间 (端子 18、19、27、29、32、33)	: ≤ 2 ms
速度控制范围 (开环)	1:100 同步速度
速度精度 (开环)	30 - 4000 rpm: 最大误差为 ±8 rpm

所有控制特性都基于 4 极异步电动机

环境:

机箱 ≤ A 型机箱	IP 20, IP 55
机箱 ≥ A、B 型机箱	IP 21, IP 55
可用的机箱套件 ≤ A 型机箱	IP21/TYPE 1/IP 4X 顶盖
振动测试	1.0 g
最高相对湿度	工作环境中为 5% - 95%, 无冷凝 (IEC 721-3-3; Class 3K3)
腐蚀性环境 (IEC 721 -3 -3), 无涂层	class 3G2
腐蚀性环境 (IEC 721 -3 -3), 有涂层	class 3G3
IEC 60068-2-43 H2S 测试方法 (10 天)	
环境温度	最高 50 °C

高环境温度时会相应降容, 请参阅特殊条件章节

满负载运行时的最低环境温度	0 °C
非满负载运行时的最低环境温度	-10 °C
存放/运输时的温度	-25 - +65/70 °C
不降容情况下的最大海拔高度	1,000 m
降容情况下的最大海拔高度	3,000 m

高海拔时会相应降容, 请参阅特殊条件章节

EMC 标准, 辐射	EN 61800-3、EN 61000-6-3/4、EN 55011、EN 61800-3 EN 61800-3、EN 61000-6-1/2、
EMC 标准, 安全性	EN 61000-4-2、EN 61000-4-3、EN 61000-4-4、EN 61000-4-5、EN 61000-4-6

请参阅特殊条件章节

控制卡性能:

扫描间隔	: 5 ms
------	--------

控制卡, USB 串行通讯:

USB 标准	1.1 (全速)
USB 插头	B 类 USB 设备插头

通过标准的主机/设备 USB 电缆同 PC 连接。

USB 连接与供电电压 (PELV) 以及其它高电压端子之间都是电绝缘的。

USB 连接不与接地保护绝缘。请仅使用绝缘的便携式电脑与 VLT HVAC Drive 上的 USB 连接器进行 PC 连接。

8.2. 特殊条件

8.2.1. 降容的目的

在下述情况中使用变频器时必须考虑降容：低气压（高海拔）、低速、电动机电缆较长、电缆的横截面积较大或环境温度较高。本节介绍了所要求的操作。

8.2.2. 根据环境温度降容

在 24 小时内测量的平均温度 ($T_{AMB, AVG}$) 至少要比所允许的最高环境温度 ($T_{AMB, MAX}$) 低 5 ° C。

如果变频器在较高的环境温度下工作，则应减小其持续输出电流。

降容取决于开关模式，在参数 14-00 中可将开关模式设为 60 PWM 或 SFAVM。

A 型机箱

60 PWM - 脉冲宽度调制

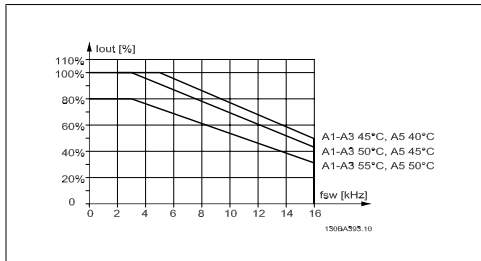


Illustration 8.1: I_{out} 在不同 $T_{AMB, MAX}$ 下的降容 - A 型机箱，开关模式为 60 PWM

SFAVM - 定子频率异步矢量调制

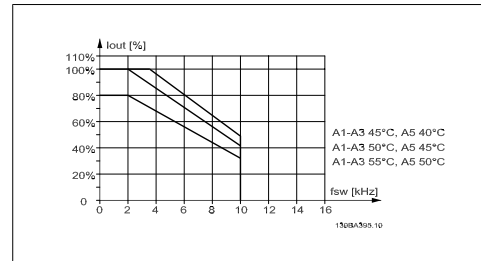


Illustration 8.2: I_{out} 在不同 $T_{AMB, MAX}$ 下的降容 - A 型机箱，开关模式为 SFAVM

在 A 型机箱中，电动机电缆的长度对建议的降容有相当大的影响。因此，本文还提供了在电动机电缆的最大长度不超过 10 m 的应用中所建议的降容。

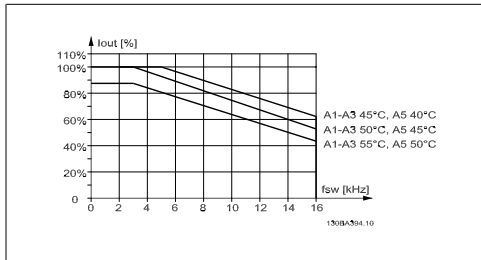


Illustration 8.3: I_{out} 在不同 $T_{AMB, MAX}$ 下的降容 - A 型机箱，开关模式为 60 PWM，电动机电缆的最大长度不超过 10 m

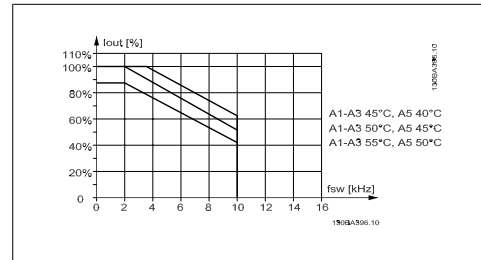


Illustration 8.4: I_{out} 在不同 $T_{AMB, MAX}$ 下的降容 - A 型机箱，开关模式为 SFAVM，电动机电缆的最大长度不超过 10 m

8

B 型机箱

60 PWM - 脉冲宽度调制

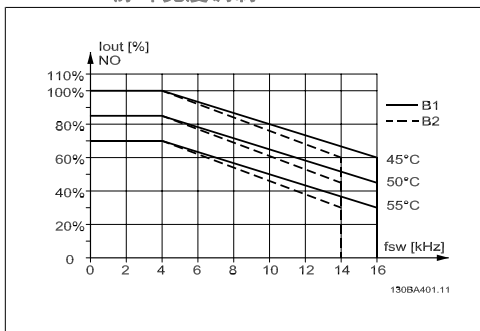


Illustration 8.5: I_{out} 在不同 $T_{AMB, MAX}$ 下的降容 - B 型机箱, 在正常转矩模式 (110% 过转矩) 下使用 60 PWM

SFAVM - 定子频率异步矢量调制

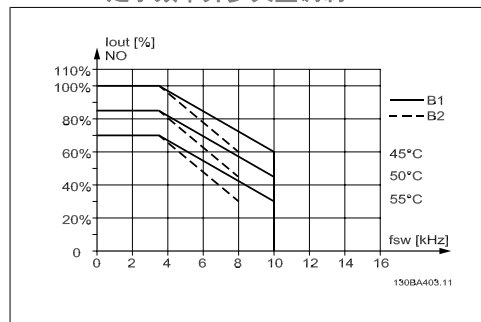


Illustration 8.6: I_{out} 在不同 $T_{AMB, MAX}$ 下的降容 - B 型机箱, 在正常转矩模式 (110% 过转矩) 下使用 SFAVM

C 型机箱

60 PWM - 脉冲宽度调制

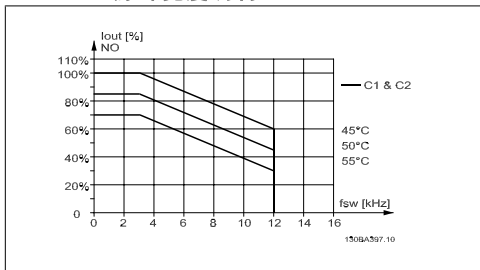


Illustration 8.7: I_{out} 在不同 $T_{AMB, MAX}$ 下的降容 - C 型机箱, 在正常转矩模式 (110% 过转矩) 下使用 60 PWM

SFAVM - 定子频率异步矢量调制

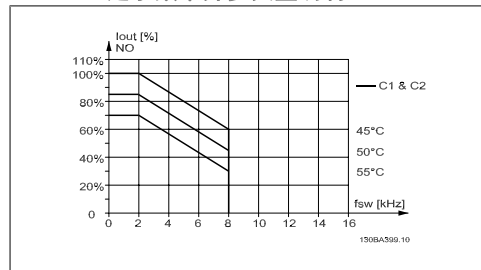


Illustration 8.8: I_{out} 在不同 $T_{AMB, MAX}$ 下的降容 - C 型机箱, 在正常转矩模式 (110% 过转矩) 下使用 SFAVM

8.2.3. 根据低气压降容

空气的冷却能力在低气压下会降低。

当海拔超过 2 km 时, 请向 Danfoss Drives 咨询 PELV 相关事宜。

低于 1000 m 海拔时无需降容, 但当超过 1000 m 海拔时, 必须按照下述图表降低环境温度 (T_{AMB}) 或最大输出电流 (I_{out}) 的额定值。

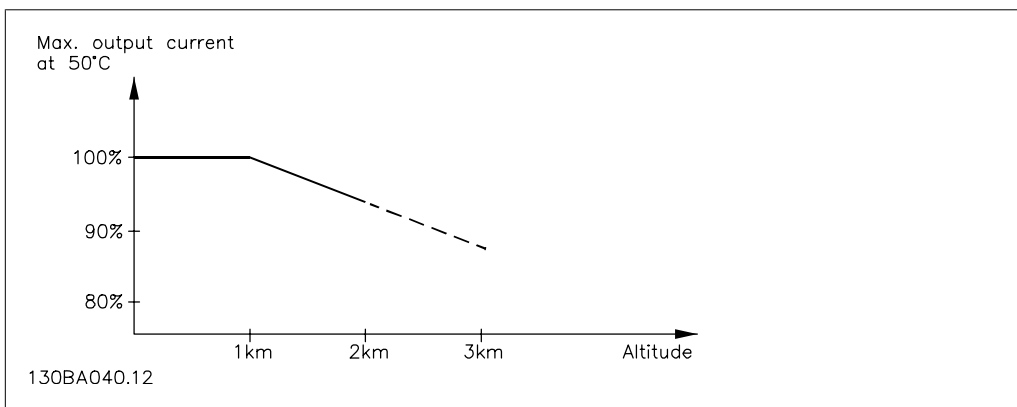


Illustration 8.9: 在 $T_{AMB, MAX}$ 下, 输出电流降容与海拔的关系。当海拔超过 2 km 时, 请向 Danfoss Drives 咨询 PELV 相关事宜。

另一种办法是降低高海拔下的环境温度, 从而确保在高海拔下获得 100% 的输出电流。

8.2.4. 低速运行时降容

将电动机连接到变频器时，需要检查电动机是否有足够的冷却能力。

在恒定转矩应用中，如果转速较低，则可能发生问题。因为电动机风扇可能无法提供所要求的冷却风量，从而限制支持的转矩。因此，如果电动机在 RPM 值不及额定值一半的速度下连续运行，则必须为电动机提供额外的冷却气流（或使用专为这种运行类型设计的电动机）。

此外也可以选用更大规格的电动机来降低电动机的负载水平。但是，变频器的设计限制了电动机的选择余地。

8.2.5. 在使用长的或大横截面积的电动机电缆时降容

该变频器的最大电缆长度为 300 米非屏蔽电缆和 150 米屏蔽电缆。

变频器应使用具有额定横截面积的电动机电缆。如果使用横截面积更大的电缆，则每增加一级横截面积，都需要将输出电流的额定值降低 5%。

（电缆横截面积越大，接地电容就越大，而接地漏电电流也就越大）。

8.2.6. 通过自动调整确保性能

变频器会不断检查内部温度、负载电流、中间电路上的高电压是否到达临界水平以及电动机速度是否达到下限。作为对这些临界状态的响应，变频器可以调整开关频率和/或更改开关模式来确保变频器的性能。这种自动降低输出电流的能力使得变频器可以在更为广泛的工作条件下正常运行。

索引

2

26-** 模拟输入输出选项 Mcb 109 110

A

A2 和 A3 的主电源接线 25

Ama 51

Awg 117

D

Dst/夏令时开始, 0-76 63

E

Etr 65, 114

G

Glcp 51

K

Kty 传感器 114

L

Lcp 46, 51

Lcp 102 41

Led 41

M

Main Menu 54

Mct 10 50

N

Nlcp 46

P

Pc 软件工具 49

Pelv 6

Pid 正常/反向控制, 20-81 75

Pid 比例增益, 20-93 75

Pid 积分时间, 20-94 75

Profibus Dp-v1 50

Q

Quick Menu 44, 54

R

Reset 46

Rs -485 总线连接 48

S

Status 44

U

Usb 连接。 34

一	
一般警告	3
不	
不符合 UI	22
中	
中间电路	113
串	
串行通讯	125
主	
主电抗	64
主电源	117
主电源 (I1, L2, L3)	121
主电源接线概述	24
主菜单模式	44, 78
主菜单结构	80
低	
低功率检测, 22-21	76
低速检测, 22-22	76
低速运行时降容	128
使	
使用 Glcp 时快速传输参数设置	51
保	
保护与功能	121
保险丝	21
停	
停止时功能, 1-80	64
冷	
冷却性能	65
冷却能力	128
初	
初始化	52
制	
制动和过压功能, 2-10	66
功	
功能设置	57
半	
半自动旁路功能, 4-64	68
参	
参数设置	53
参数选择	78

参考值来源 1	67
反	
反馈 1 来源, 20-00	73
反馈 1 转换, 20-01	73
反馈 2 来源, 20-03	73
反馈 2 转换, 20-04	73
反馈 3 来源, 20-06	73
反馈 3 转换, 20-07	73
反馈功能, 20-20	73
变	
变频器	38
变频器标识	9
可	
可变转矩	63
启	
启动延迟	64
启动间隔, 22-76	77
唤	
唤醒速度 [rpm], 22-42	77
图	
图形显示屏	41
在	
在使用长的或大横截面积的电动机电缆时降容	128
在高海拔下安装 (pe lv)	6
处	
处理说明	8
如	
如何将 Pc 连接到 Fc 100	49
如何操作图形化 Lcp (g lcp)	41
安	
安装	14
安装 A2 和 A3	16
安装设备	17
定	
定子漏抗	64
屏	
屏蔽/铠装	37
开	
开关 S201、s202 和 S801	38
开关频率, 14-01	72
快	
快捷菜单模式	44, 54

惯

惯性	45
----	----

拧

拧紧螺钉	17
------	----

指

指示灯	43
-----	----

接

接地和 It 主电源	24
接地漏电电流	3

控

控制卡, +10 V Dc 输出	124
控制卡, 24 V 直流输出	123
控制卡, rs -485 串行通讯	123
控制卡, usb 串行通讯	125
控制卡性能	125
控制特性	124
控制电缆	37
控制端子	34

支

支路保护	21
------	----

数

数字输入:	122
数字输出	123

斜

斜坡 1 减速时间, 3-42	56
斜坡 1 加速时间, 参数 3-41	55

断

断线超时功能, 6-01	70
断线超时时间, 6-00	70
断裂皮带功能, 22-60	77
断裂皮带延迟, 22-62	77
断裂皮带转矩, 22-61	77

无

无流量功能, 22-23	76
无流量延迟, 22-24	76

显

显示行 1.2 (小), 0-21	61
显示行 1.3 (小), 0-22	61
显示行 2 (大), 0-23	61
显示行 3 (大), 0-24	62

更

更改一组数字型数据值	79
更改数据	79
更改数据值	79
更改文本值	79

最

最大参照值	67
最短睡眠时间, 22-41	76
最短运行时间, 22-40	76
最短运行时间, 22-77	77
最终优化与测试	38

有

有三种操作方法	41
---------	----

机

机械尺寸	18, 20
------	--------

根

根据低气压降容	127
根据环境温度降容	126

检

检查清单	13
------	----

模

模拟输入	122
模拟输出	123

正

正弦波滤波器	29
正确的螺钉安装	16

漏

漏电断路器	4
漏电流	4

点

点动速度	56
------	----

热

热敏电阻	65
热敏电阻源, 1-93	66

状

状态信息	41
------	----

环

环境	125
----	-----

电

电动机	121
电动机保护	65
电动机功率 [hp]	55
电动机功率 [hp], 1-21	55
电动机功率参数 [kw], 1-20	55
电动机热保护	65
电动机电压	55
电动机电压, 1-22	55
电动机电流	55
电动机输出	121

电动机过载保护	3
电动机速度上限 [hz], 4-14	56
电动机速度方向 4-10	67
电动机铭牌	38
电动机频率, 1-23	55
电动机额定转速, 1-25	55
电压水平	122
电子废弃物	8
电子热敏继电器	66
电机速度上限 [rpm], 4-13	56
电机速度下限 Rpm, 4-11	56
电气安装	37
电气端子	37
电缆长度和横截面积	121

直

直流回路	113
直流夹持/预热	64
直流夹持电流/预热电流, 2-00	66

短

短周期保护, 22-75	77
短路保护	21

空

空泵功能, 22-26	76
-------------	----

端

端子 27 数字输入, 5-12	68
端子 29 数字输入, 5-13	68
端子 29 的模式, 5-02	68
端子 32 数字输入, 5-14	68
端子 33 数字输入, 5-15	68
端子 42 输出, 6-50	71
端子 53 低电压, 6-10	70
端子 53 高电压, 6-11	70

类

类型代码字符串	10
类型代码字符串 (t/c)	9

索

索引参数	80
------	----

给

给定值 1, 20-21	75
给定值 2, 20-22	75

继

继电器功能, 5-40	69
继电器输出	124

缩

缩略语和标准	11
--------	----

脉

脉冲输入	123
------	-----

自

自动电动机调整 (ama)	39, 64
自动能量优化 Vt	63
自动能量优化压缩机	63

警

警告反馈过低, 4-56	68
--------------	----

设

设置日期和时间, 0-70	62
---------------	----

访

访问控制端子	34
--------	----

语

语言	55
----	----

转

转矩特性	121
转矩特性, 1-03	63

输

输出性能 (u, V, W)	121
----------------	-----

过

过压控制, 2-17	66
过电流保护	21

逐

逐级	79
----	----

通

通讯选件	115
通过自动调整确保性能	128

配

配置模式, 1-00	63
------------	----

针

针对 Hvac 应用的效率参数设置	54
-------------------	----

钻

钻孔	16
----	----

铭

铭牌数据	38, 39
------	--------

顺

顺时针方向	67
-------	----

预

预置参考值	67
-------	----

飞	
飞车启动	64
高	
高压警告	3
默	
默认设置	52