

## Innehåll

<b>1 Säkerhet</b>	<b>3</b>
Säkerhetsanvisningar	3
Allmän varning	4
Innan reparationsarbete påbörjas	4
Speciella förhållanden	4
Undvik oavsiktlig start	5
Säkerhetsstopp av frekvensomformaren	5
IT-nät	6
<b>2 Inledning</b>	<b>9</b>
<b>3 Mekanisk installation</b>	<b>13</b>
Innan du börjar	13
<b>4 Einstallation</b>	<b>19</b>
Anslutning	19
Översikt över nätkablar	24
Anslutning av motorn - förord	29
Översikt över motorkablar	31
Motoranslutning för C1 och C2	34
Motoranslutning för C3 och C4	35
Test av motorn och rotationsriktningen.	42
<b>5 Manövrering av frekvensomformaren</b>	<b>49</b>
Tre sätt att manövrera	49
Så här används den numeriska LCP:n (NLCP)	54
Tips och råd	59
<b>6 Programmering av frekvensomformaren</b>	<b>61</b>
Programmering	61
Snabbmenyläge	62
Funktionsmenyer	68
Parameterlista	99
0-** Drift och display	100
1-** Last / motor	102
2-** Bromsar	103
3-** Referens / Ramper	104
4-** Gränser/Varningar	105
5-** Digital I/O	106
6-** Analog I/O	108
8-** Kommunikation och alternativ	110

9-** Profibus	112
10-** CAN-fältbuss	113
11-** LonWorks	114
13-** SL-regulator (Smart Logic)	115
14-** Specialfunktioner	116
15-** FC-information	117
16-** Dataavläsningar	119
18-** Info och avläsningar	121
20-** FC med återkoppling	122
21-** Utök. återkoppling	123
22-** Applikationsfunktioner	125
23-** Tidsbaserade funktioner	127
24-** Applikationsfunktioner 2	128
25-** Kaskadregulator	129
26-** Analogt I/O-tillval MCB 109	131
<b>7 Felsökning</b>	<b>133</b>
Larm och varningar	133
Lista över varningar/larm	136
<b>8 Specifikationer</b>	<b>139</b>
Specifikationer	139
Speciella förhållanden	149
<b>Index</b>	<b>151</b>

# 1 Säkerhet

1

## 1.1.1 Symboler

Symboler som används i den här handboken.



**OBS!**  
Viktig information.



Anger en allmän varning.



Anger en allmän varning.

\*

Anger fabriksinställning

## 1.1.2 Varning för högspänning



Spänningen i frekvensomformaren och tillvalskortet MCO 101 är livsfarlig när frekvensomformaren är ansluten till nätspänningen. Felaktig installation av motorn eller frekvensomformaren kan orsaka materialskador, allvarliga personskador eller dödsfall. Följ därför anvisningarna i denna handbok samt lokala och nationella regler och säkerhetsföreskrifter.

## 1.1.3 Säkerhetsanvisningar

- Kontrollera att frekvensomformaren är korrekt ansluten till jord.
- Dra inte ut kontakterna till nät eller motor eller andra strömanslutningar när frekvensomformaren är ansluten till matande nät.
- Skydda användaren mot nätspänning.
- Skydda motorn mot överbelastning i enlighet med nationella och lokala bestämmelser.
- Läckströmmen överskrider 3,5 mA.
- [OFF]-knappen är inte en säkerhetsbrytare. Den kopplar inte från frekvensomformaren från nätet.

### 1.1.4 Allmän varning



#### Varning:

Det kan vara förenat med livsfara att beröra strömförande delar även efter att nätströmmen är bruten.

Se även till att andra spänningsingångar har kopplats från, (sammankoppling av DC-mellankretsarna) samt motoranslutning vid kinetisk backup.

Innan du vidrör några elektriska delar i frekvensomformaren ska du vänta enligt följande:

200 - 240 V, 1,1 - 3,7 kW: Vänta i minst 4 minuter.

200 - 240 V, 5,5 - 45 kW: Vänta minst 15 minuter.

380 - 480 V, 1,1 - 7,5 kW: Vänta i minst 4 minuter.

380 - 480 V, 11 - 90 kW: Vänta i minst 15 minuter.

525 - 600 V, 1,1 - 7,5 kW: Vänta i minst 4 minuter.

Kortare tid är endast tillåtet om detta anges på den specifika enhetens märkskylt.



#### Läckström

Jordläckströmmen från frekvensomformaren överstiger 3,5 mA. Enligt IEC 61800-5-1 måste en förstärkt skyddsjord anslutas genom: en 10 mm<sup>2</sup> Cu eller 16mm<sup>2</sup> Al PE-ledning eller ytterligare en PE-ledning med samma ledararea som huvudledningen, måste avslutas separat.

#### Jordfelsbrytare

Denna produkt kan orsaka en likström i skyddsledaren. Där en jordfelsbrytare (RCD) används för extra skydd får endast en jordfelsbrytare av typ B (tidsfördröjd) användas på försörjningssidan av denna produkt. Se också tillämpningsnoteringen för RCD, MN.90.GX.02.

Skyddsjordning av frekvensomformaren och användningen av RCD-enheter måste alltid följa nationella och lokala bestämmelser.

### 1.1.5 Innan reparationsarbete påbörjas

1. Koppla bort frekvensomformaren från nätet
2. Koppla från DC-bussanslutning 88 och 89
3. Vänta den tid som anges i avsnitt 2.1.2
4. Avlägsna motorkabeln

### 1.1.6 Speciella förhållanden

#### Elektrisk klassificering:

Klassificeringen på frekvensomformarens typskylt (bild 2.1) baseras på trefas nätströmförsörjning inom specifika spännings-, ström- och temperaturintervall som förväntas att finnas i de flesta tillämpningar.

Frekvensomformaren kan även användas i andra tillämpningar som påverkar den elektriska klassificeringen av omformaren.

Specialförhållanden som kan påverka den elektriska klassificeringen kan vara:

- Enfasttillämpningar
- Högtemperaturlämpningar som kräver nedstämpling av de elektriska värdena.
- Marina tillämpningar med svårare omgivningsförhållanden.

Andra tillämpningar kan också påverka den elektriska klassificeringen.

Mer information om elektrisk klassificering finns i dessa instruktioner i *VLT® HVAC Design Guide, MG.11Bx.yy*.

#### Installationskrav:

Den elektriska säkerheten i frekvensomformaren kräver speciella installationsöverväganden vad beträffar:

- Säkringar och brytare för överströms och kortslutningsskydd.
- Val av strömkablar (nät, motor, lastdelning och relä)
- Nätkonfiguration (IT,TN, jordat ben etc.)
- Säkerhet för lågspänningsportar (PELV-förhållanden).

Mer information om installationskrav finns i *VLT® HVAC Design Guide*

1

### 1.1.7 Varning



Varning

Mellankretskapacitörerna på frekvensomformaren är spänningsförande även efter att strömmen har kopplats ur. Undvik risken för elektrisk stöt genom att koppla från frekvensomformaren från nätet innan underhåll utförs. Vänta minst så länge som anges nedan innan service utförs på frekvensomformaren:

Spänning	Väntetid, minimum				
	4 min	15 min.	20 min.	30 min.	40 min.
200 - 240 V	1,1 - 3,7 kW	5,5 - 45 kW			
380 - 480 V	1,1 - 7,5 kW	11 - 90 kW	110 - 200 kW		250 - 450 kW
525 - 600 V	1,1 - 7,5 kW		110 - 250 kW	315 - 560 kW	

Observera att mellankretsen kan vara högspänningsförande även om lysdioderna är släckta.

### 1.1.8 Installation på höga höjder (PELV)



Vid höjdskillnader över 2 km kontakta Danfoss om PELV.

### 1.1.9 Undvik oavsiktlig start

När frekvensomformaren är nätansluten, kan motorn startas/stoppas med digitala kommandon, busskommandon, referenser eller via den lokala manöverpanelen.

- Koppla ur frekvensomformaren från nätanslutningen när hänsyn till personsäkerhet gör det nödvändigt att undvika oavsiktlig start.
- Undvik oavsiktlig start genom att alltid aktivera [OFF]-knappen innan du ändrar parametrar.
- Om plint 37 inte är fränkopplad kan ett elektroniskt fel, temporär överbelastning, ett nätspänningsfel eller förlorad motoranslutning leda till att en stoppad motor startar.

### 1.1.10 Säkerhetsstopp av frekvensomformaren

Frekvensomformaren kan, om den är utrustad med säkerhetsstopp, utföra säkerhetsfunktionen *Säkert vridmoment från* (enligt förslag CD IEC 61800-5-2) eller *Stoppkategori 0* (enligt EN 60204-1).

Den är konstruerad och godkänd enligt kraven för Säkerhetskategori 3 i EN 954-1. Denna funktion kallas Säkerhetsstopp. Innan säkerhetsstoppet installeras och används i en installation ska en noggrann riskanalys genomföras för installationen, för att avgöra om funktionaliteten och säkerhetskategorin för säkerhetsstoppet är lämpliga och tillräckliga. För installation och användning av funktionen Säkerhetsstopp i enlighet med kraven i Säkerhetskategori

3 i EN 954-1, måste informationen och instruktionerna i Design Guide för VLT® HVAC-frekvensomformaren, MG.11.BX.YY, följas! Informationen och instruktionerna i handboken räcker inte för korrekt och säker användning av funktionen Säkerhetsstopp!

1

Prüf- und Zertifizierungsstelle im BG-PRÜFZERT		 <b>BGIA</b> Berufsgenossenschaftliches Institut für Arbeitsschutz Hauptverband der gewerblichen Berufsgenossenschaften	
<b>Translation</b> In any case, the German original shall prevail.		<b>Type Test Certificate</b>	
		05 06004	
Name and address of the holder of the certificate: (customer)		Danfoss Drives A/S, Ulnaes 1 DK-6300 Graasten, Dänemark	
Name and address of the manufacturer:		Danfoss Drives A/S, Ulnaes 1 DK-6300 Graasten, Dänemark	
Ref. of customer:	Ref. of Test and Certification Body: Apf/Köh VE-Nr. 2003 23220	Date of Issue: 13.04.2005	
Product designation:	Frequency converter with integrated safety functions		
Type:	VLT® Automation Drive FC 302		
Intended purpose:	Implementation of safety function „Safe Stop“		
Testing based on:	EN 954-1, 1997-03, DKE AK 226.03, 1998-06, EN ISO 13849-2; 2003-12, EN 61800-3, 2001-02, EN 61800-5-1, 2003-09,		
Test certificate:	No.: 2003 23220 from 13.04.2005		
Remarks:	The presented types of the frequency converter FC 302 meet the requirements laid down in the test bases. With correct wiring a category 3 according to DIN EN 954-1 is reached for the safety function.		
The type tested complies with the provisions laid down in the directive 98/37/EC (Machinery).			
Further conditions are laid down in the Rules of Procedure for Testing and Certification of April 2004.			
Head of certification body  (Prof. Dr. rer. nat. Dietmar Reinert)		Certification officer  (Dipl.-Ing. R. Apfeld)	
PZB10E 01.05	 Postal address: 53754 Sankt Augustin	Office: Alte Heerstraße 111 53757 Sankt Augustin	Phone: 0 22 41/2 31-02 Fax: 0 22 41/2 31-22 34 130BA491

Bild 1.1: Detta certifikat täcker också FC 102 och FC 202!

### 1.1.11 IT-nät



#### IT-nät



Anslut inte 400 V-frekvensomformare med RFI-filter till ett elnät med en spänning mellan fas och jord på mer än 440 V. För IT-nät och deltajord (jordat ben), kan nätspänningen överstiga 440 V mellan fas och jord.

Par. 14-50 *RFI 1* kan användas för att koppla från de interna RFI-kapacitanserna från RFI-filtret till jord. Om detta görs reduceras RFI-prestanda till A2-nivå.

1


### 1.1.12 Programvaruversion och godkännanden: VLT HVAC-frekvensomformare

VLT HVAC-frekvensomformare  
Handbok  
Programversion: 2.7.x

Denna handbok kan användas till alla VLT HVAC-frekvensomformare med programvaruversion 1.XX.  
Programvarans versionsnummer syns i parameter 15-43.

### 1.1.13 Instruktion för avfallshantering



Utrustning som innehåller elektriska komponenter får inte hanteras på samma sätt som hushållsavfall. Det måste samlas ihop separat med elektriskt och elektroniskt avfall i enlighet med lokalt gällande lagstiftning.





## 2 Inledning

### 2.1 Inledning

#### 2.1.1 Tillgänglig dokumentation

- Handboken MG.11.Ax.yy innehåller nödvändig information för att få igång frekvensomformaren.
- Design Guide MG.11.Bx.yy innehåller all teknisk information om frekvensomformaren, kunddesign och tillämpningar.
- Programmeringshandboken MG.11.Cx.yy innehåller information om programmering och fullständiga parameterbeskrivningar.
- Monteringsinstruktioner, Analog I/O-tillval MCB109 MI.38.Bx.yy
- VLT® 6000 HVAC Tillämpningshäfte, MN.60.Ix.yy
- Driftinstruktioner VLT®HVAC Drive BACnet, MG.11.Dx.yy
- Driftinstruktioner VLT®HVAC Drive Profibus, MG.33.Cx.yy.
- Driftinstruktioner VLT®HVAC Drive Device Net, MG.33.Dx.yy
- Driftinstruktioner VLT® HVAC Drive LonWorks, MG.11.Ex.yy
- Driftinstruktioner VLT® HVAC Drive High Power, MG.11.Fx.yy
- Driftinstruktioner VLT® HVAC Drive Metasys, MG.11.Gx.yy

x = Revisionsnummer

yy = Språkkod

Danfoss Drives tekniska dokumentation finns också tillgänglig online på [www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/Documentations/Technical+Documentation.htm](http://www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/Documentations/Technical+Documentation.htm).

#### 2.1.2 Frekvensomformaridentifiering

Nedan visas ett exempel på en identifieringsmärkning. Den här märkningen sitter på frekvensomformaren och visar enhetens typ samt monterade tillval. I tabell 2.1 finns information om hur du läser av typkoden.



130BA489.10

Bild 2.1: I det här exemplet visas en identifieringsmärkning.

**OBS!**

Ta reda på T/C (typkod) nummer och serienummer innan du kontaktar Danfoss.

## 2

## 2.1.3 Typkod

1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12 13 14 15 16 17 18 19 20 21 22 23 24 25 26 27 28 29 30 31 32 33 34 35 36 37 38 39

FC- 

0	P			T				H				X	X	S	X	X	X	A	B	C				D
---	---	--	--	---	--	--	--	---	--	--	--	---	---	---	---	---	---	---	---	---	--	--	--	---

130BA052.14

Beskrivning	Pos	Möjligt val
Produktgrupp och VLT-serie	1-6	FC 102
Nominell effekt	8-10	1,1 - 560 kW (P1K1 - P560)
Antal faser	11	Trefas (T)
Nätspänning	11-12	T 2: 200-240 VAC T 4: 380-480 VAC T 6: 525-600 VAC
Kapsling	13-15	E20: IP20 E21: IP 21/NEMA Typ 1 E55: IP 55/NEMA Typ 12 E2M: IP21/NEMA Typ 1 med nätskydd E5M: IP55/NEMA Typ 12 med nätskydd E66: IP66 P21: IP21/NEMA Typ 1 med baksida P55: IP55/NEMA Typ 12 med baksida
RFI-filter	16-17	H1: RFI-filter klass A1/B H2: RFI-filter klass A2 H3: RFI-filterklass A1/B (reducerad kabellängd) H4: RFI-filter klass A2/A1
Broms	18	X: Ingen bromschopper inkluderad B: Bromschopper inkluderad T: Säkerhetsstopp U: Säkerhetsstopp + broms
Display	19	G: Grafisk lokal manöverpanel (GLCP) N: Numerisk lokal manöverpanel (NLCP) X: Ingen lokal manöverpanel
Ytbeläggning PCB	20	X: Ej ytbehandlat PCB C: Ytbehandlat PCB
Nättillval	21	X: Utan nätfrånkopplarswitch 1: Med nätfrånkopplarswitch (endast IP 55)
Anpassning	22	Reserverat
Anpassning	23	Reserverat
Programvaruversion	24-27	Faktisk programvara
Programvaruspråk	28	
A-tillval	29-30	AX: Inga tillval A0: MCA 101 Profibus DP V1 A4: MCA 104 DeviceNet AG: MCA 108 Lonworks AJ: MCA 109 BACnet gateway
B-tillval	31-32	BX: Inget tillval BK: MCB 101 Generellt I/O-tillval BP: MCB 105 Relä, tillval BO: MCB 109 Analogt I/O-tillval
C0-tillval MCO	33-34	CX: Inga tillval
C1-tillval	35	X: Inga tillval
C-tillval, programvara	36-37	XX: Standardprogramvara
D-tillval	38-39	DX: Inget tillval D0: DC-reservförsörjning

Tabell 2.1: Typkodsbeskrivning.

Funktionerna finns beskrivna i VLT® HVAC Frekvensomformare Design Guide, MG.11.Bx.yy.

### 2.1.4 Förkortningar och standarder

Termer:	Förkortningar:	SI-enheter:	I-P-enheter:
Acceleration		m/s <sup>2</sup>	ft/s <sup>2</sup>
American Wire Gauge	AWG		
Automatisk Motoranpassning	AMT (AUTO MOTOR TUNING)		
ström		A	Amp
Strömgräns	I <sub>LIM</sub>		
Energi		J = N•m	ft-lb, Btu
Fahrenheit	°F		
Frekvensomformare	FC		
Frekvens		Hz	Hz
Kilohertz	kHz		
Lokal manöverpanel	LCP		
Milliampere	mA		
Millisekund	ms		
Minut	min		
Rörelsekontrollverktyg	MCT		
Beroende av motortyp	M-TYPE		
Newtonmeter	Nm		
Nominell motorström	I <sub>M,N</sub>		
Nominell motorfrekvens	f <sub>M,N</sub>		
Nominell motoreffekt	P <sub>M,N</sub>		
Nominell motorspänning	U <sub>M,N</sub>		
Parameter	par.		
Protective Extra Low Voltage (skyddsklenspänning)	PELV		
Effekt		W	Btu/hr, hp
Tryck		Pa = N/m <sup>2</sup>	psi, psf, ft av vatten
Nominell växelriktarutström	I <sub>INV</sub>		
Varv per minut	RPM		
Storleksrelaterad	SR		
Temperatur		°C	°F
tid		s	s,hr
Momentgräns	T <sub>LIM</sub>		
Spänning		V	V

Tabell 2.2: Tabell över förkortningar och standarder.

3

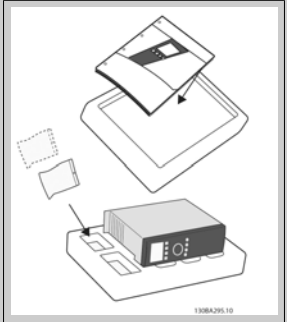
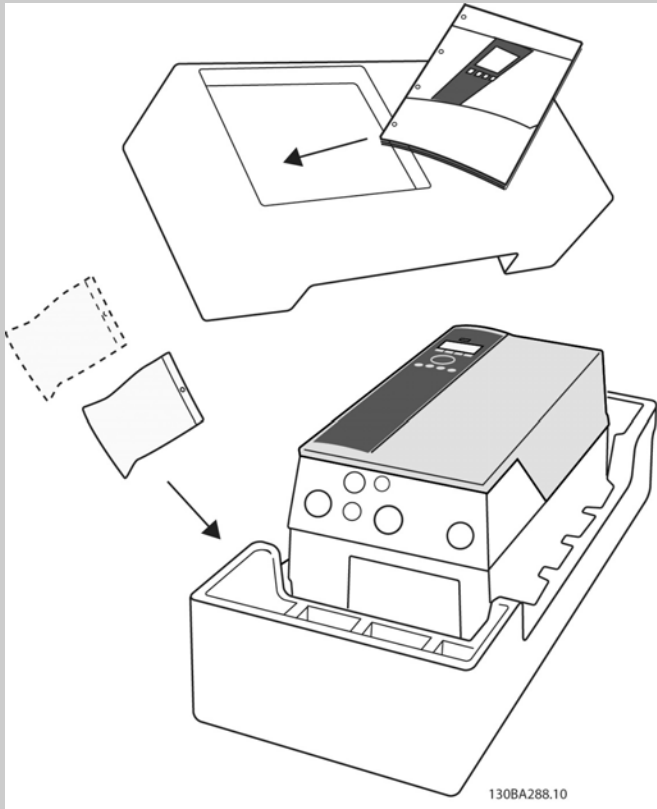
## 3 Mekanisk installation

### 3.1 Innan du börjar

#### 3.1.1 Checklista

Kontrollera att frekvensomformaren är oskadad och fullständig när den packas upp. Använd följande tabell för att identifiera emballaget.

3



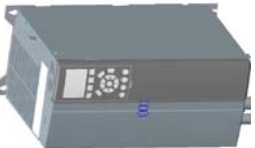





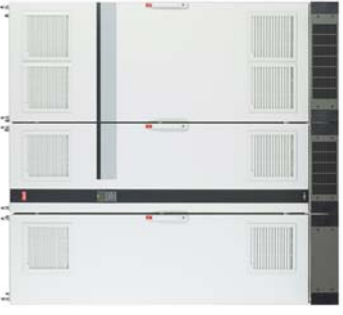
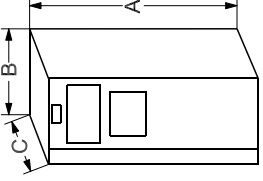
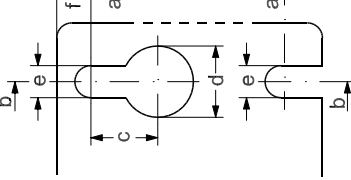
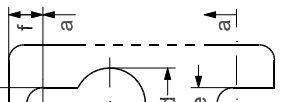
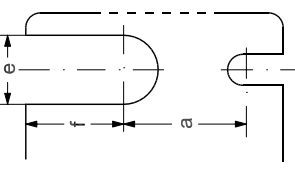
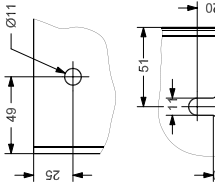
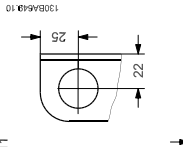
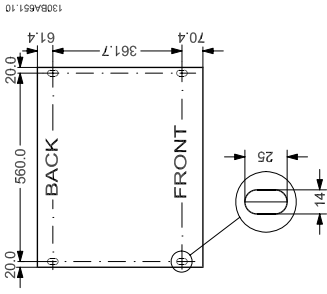
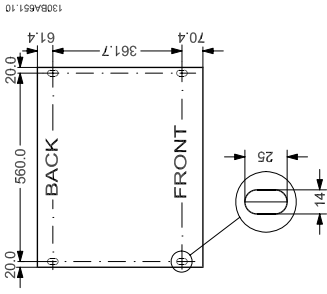
Kapslingstyp:	A2 (IP 20-21)	A3 (IP 20-21)	A5 (IP 55-66)	B1/B3 (IP 20-21-55-66)	B2/B4 (IP 20-21-55-66)	C1/C3 (IP 20-21-55-66)	C2*/C4 (IP 20-21-55-66)
							
<b>Enhetsstorlek (kW):</b>							
200-240 V	1.1-3.0	3.7	1.1-3.7	5.5-11/ 5.5-11	15/ 15-18.5	18.5-30/ 22-30	37-45/ 37-45
380-480 V	1.1-4.0	5.5-7.5	1.1-7.5	11-18.5/ 11-18.5	22-30/ 22-37	37-55/ 45-55	75-90/ 75-90
525-600 V		1.1-7.5		11-18.5/ 11-18.5	22-37/ 22-37	45-55/ 45-55	75-90/ 75-90

Tabell 3.1: Uppackningstabell

\* C2 i 90 kW får bara använda kapsling IP21!

Du rekommenderas att ha en uppsättning skruvmejslar (phillips- eller krysspårskruvmejsel samt torx), sidavbitare, borr och kniv tillgängligt vid uppackning och montering av VLT-frekvensomformaren. Emballaget för de här kapslingarna innehåller: tillbehörspåsar, dokumentation och själva enheten (se bild). Beroende på vilka tillval som har monterats kan det finnas en eller två påsar samt en eller flera broschyrer.

3.2.1 Mekaniska mått

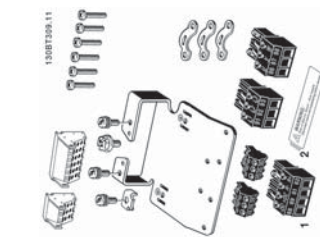
<p>A2/A3</p>  <p>130BA52.10</p>	<p>A5*/B1/B2/C1/C2</p>  <p>130BA53.10</p>	<p>B3</p>  <p>130BA72.10</p>	<p>B4/C3/C4</p>  <p>130BA71.10</p>	<p>D1/D2</p>  <p>130BA64.10</p>	<p>D3/D4</p>  <p>130BA65.10</p>	<p>E1</p>  <p>130BA66.10</p>	<p>E2</p>  <p>130BA73.10</p>	<p>F1/F2</p>  <p>130BA67.10</p>	<p>IP20/21</p> 	<p>IP21/55/66</p> 	<p>IP20</p> 	<p>IP20</p> 	<p>IP21/54</p> 	<p>IP00</p> 	<p>IP21/54</p> 	<p>IP00</p> 	<p>IP21/54</p> <p>(Kontakta Danfoss!)</p>	<p>Alla mått i mm. * Endast A5 i IP55/66!</p>	<p>Övre och nedre monteringshål. (Endast C3 och C4)</p>	<p>Vänster: Övre monteringshål.</p>	<p>Höger: Lyftögl.</p>	<p>Montering, bottenplatta.</p>	
--	--	---	---	--	---	---	---	--	--	---	---	---	--	--	--	---	---	---	---	-------------------------------------	------------------------	---------------------------------	--

		Mått											
Storstorlek (kW):	A2	A3	A5	B1	B2	B3	B4	C1	C2	C3	C4		
200-240 V	0.25-2.2	3.0-3.7	0.25-3.7	5.5-11	15	5.5-11	15-18.5	18.5-30	37-45	22-30	37-45		
380-480 V	0.37-4.0	5.5-7.5	0.37-7.5	11-18.5	22-30	11-18.5	22-37	37-55	75-90	45-55	75-90		
525-600 V		0.75-7.5	0.75-7.5	11-18.5	22-37	11-18.5	22-37	45-55	75-90	45-55	75-90		
IP	20	21	21	21/55/66	21/55/66	20	20	21/55/66	21/55/66	20	20		
NEVA	Chassi	Typ 1	Typ 12	Typ 1/12	Typ 1/12	Chassi	Chassi	Typ 1/12	Typ 1/12	Chassi	Chassi		
Höjd (mm)													
Bakre plåt	A	268	375	268	375	399	520	680	770	550	660		
Jordningsplåt	A	373.79	-	373.79	-	420	595	-	-	630	800		
Avstånd mellan monteringshål	a	257	350	257	350	380	495	648	739	521	631		
Bredd (mm)													
Bakre plåt	B	90	130	130	130	165	230	308	370	308	370		
Bakre plåtens bredd med ett C-tillval	B	130	170	242	242	205	230	308	370	308	370		
Bakre plåtens bredd med två C-tillval	B	150	190	242	242	225	230	308	370	308	370		
Avstånd mellan monteringshål	b	70	110	110	110	140	200	272	334	270	330		
Djup (mm)													
Utan tillval A/B	C	205	205	195	260	232	239	310	335	330	330		
Med tillval A/B	C	220	220	195	260	232	239	310	335	330	330		
Utan tillval A/B	D*	-	207	-	-	249	242	-	-	333	333		
Med tillval A/B	D*	-	222	-	-	262	242	-	-	333	333		
Skruvhål (mm)													
c	8.0	8.0	8.0	8.2	12	8	-	12	12	-	-		
d	11	11	11	12	19	12	-	19	19	-	-		
e	5.5	5.5	5.5	6.5	9	6.8	8.5	9.0	9.0	8.5	8.5		
f	9	9	9	9	9	7.9	15	9.8	9.8	17	17		
Maxvikt (kg)	4.9	5.3	6.6	7.0	27	12	23.5	43	61	35	50		
			14.2										

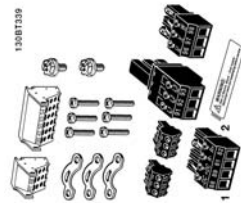
3

3.2.2 Tillbehörspåsar

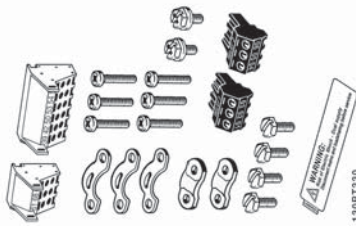
Tillbehörspåsar: Följande delar finns i tillbehörspåsarna



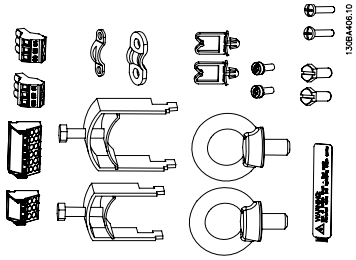
Stomstorlek A1, A2 och A3,



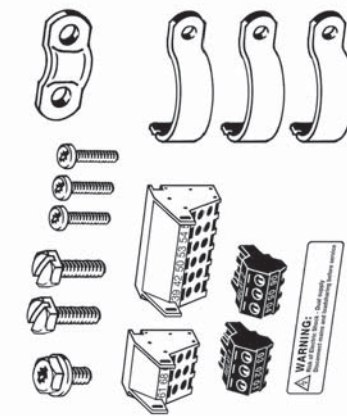
Stomstorlek A5,



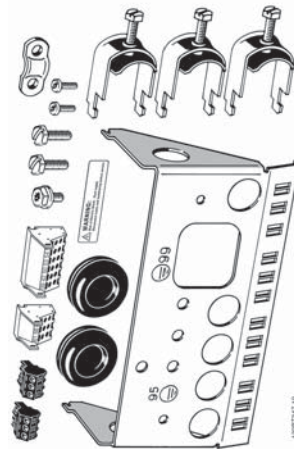
Stomstorlek B1 och B2,



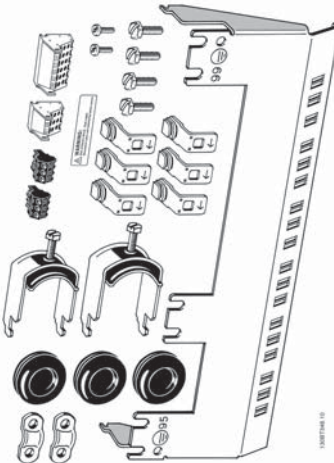
Stomstorlek C1 och C2,



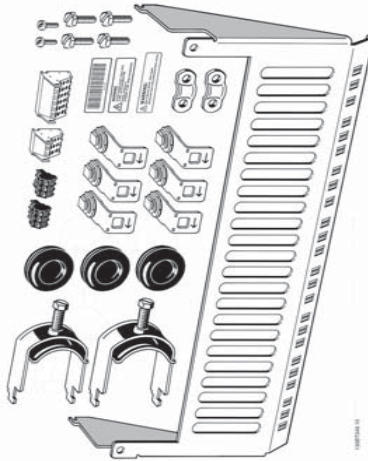
Ramstorlek B3,



Ramstorlek B4,



Ramstorlek C3,



Ramstorlek C4,

1 + 2 är endast tillgängliga i enheter med bromschopper. För likström (lastdelning) kan anslutning 1 beställas separat (beställningsnummer 130B1064). En anslutningskontakt med 8 poler levereras med i tillbehörspåsen till FC 102 utan säkerhetsstopp.

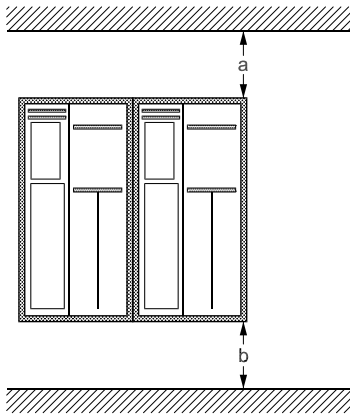


### 3.2.3 Mekanisk montering

Alla IP20-stomstorlekar samt IP21/IP55-stomstorlekar utom A1\*, A2 och A3 kan användas för installation sida vid sida.

Om kapslingssatsen IP 21 (130B1122 eller 130B1123) används måste det finnas ett avstånd mellan frekvensomformarna på minst 50 mm.

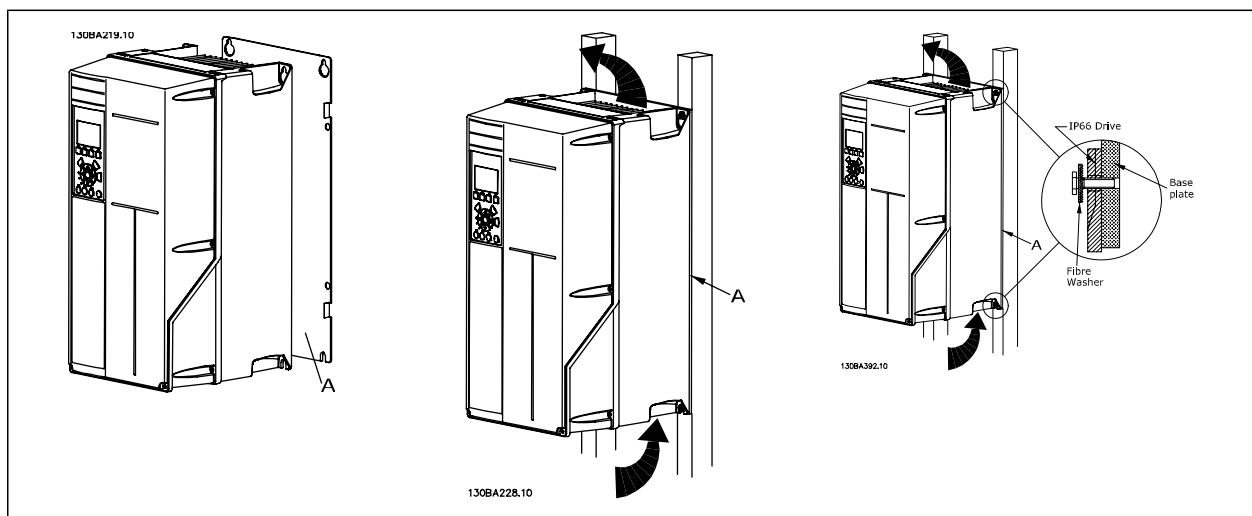
För optimala kylningsförhållanden krävs ett fritt luftutrymme över och under frekvensomformaren. Se tabellen nedan.



Luftutrymme för olika kapslingar												
Kapsling:	A1*	A2	A3	A5	B1	B2	B3	B4	C1	C2	C3	C4
a (mm):	100	100	100	100	100	100	200	200	200	225	200	225
b (mm):	100	100	100	100	100	100	200	200	200	225	200	225

Tabell 3.2: \* Endast FC 301!

1. Borra hål i enlighet med angivna mått.
2. Du måste tillhandahålla lämpliga skruvar för det underlag som du vill montera frekvensomformaren på. Efterdra alla fyra skruvarna.



Tabell 3.3: Om monteringsstorlek A5, B1, B2, B3, B4, C1, C2, C3 och C4 monteras på en icke-solid bakre vägg, måste frekvensomformaren levereras med en bakre plåt A på grund av otillräcklig kylluft över kylplattan.

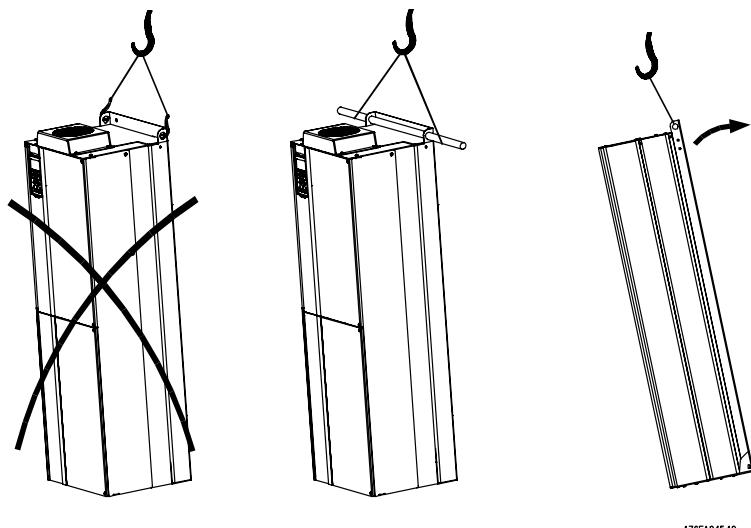


Bild 3.1: Tyngre frekvensomformare ska lyftas med lyft. Vägghmontera först de två nedre bultarna. Lyft sedan frekvensomformaren upp på de nedre bultarna. Fäst slutligen frekvensomformaren mot väggen med de två övre bultarna.

### 3.2.4 Säkerhetskrav för mekaniska installationer



Observera de krav som gäller för inbyggnadssatser och öppet montage. Reglerna måste efterlevas för att allvarig materiell skada eller personskada ska undvikas. Detta gäller i synnerhet vid installation av större enheter.

Frekvensomformaren är luftkyld.

För att undvika att utrustningens drifttemperatur blir för hög måste det säkerställas att omgivningstemperaturen *inte överstiger det för frekvensomformaren angivna maximivärdet* samt att det högsta tillåtna dygnsmedelvärdet *inte överskrids*. Leta rätt på omgivningstemperaturen och dygnsmedelvärdet i stycket *Nedstämpling för omgivningstemperatur*.

Vid omgivningstemperaturer i intervallet 45 °C-55 °C måste frekvensomformaren nedstämplas. Läs mer i avsnittet *Nedstämpling för omgivningstemperatur*.

Frekvensomformarens livslängd förkortas om reglerna för nedstämpling för omgivningstemperatur inte följs.

### 3.2.5 Öppet montage

För öppet montage rekommenderas IP 21/IP 4X-toppkåpa/TYPE 1-satserna eller IP 54/55-enheterna.

## 4 Einstallation

### 4.1 Anslutning

#### 4.1.1 Kablage, allmänt


**OBS!**

Mer information om nät- och motoranslutningar för VLT High Power-serien finns i handboken till VLT HVAC Drive High Power, MG. 11.F1.02.


**OBS!**

Kablage, allmänt  
Följ alltid nationella och lokala bestämmelser för ledarareor.

**4**

#### Detaljer om åtdragningsmoment för plintar

Kapsling	Effekt (kW)			Moment (Nm)					
	200-240 V	380-480 V	525-600 V	Ledning	Motor	DC-anslutning	Broms	Jord	Relä
A2	1.1 - 3.0	1.1 - 4.0		1.8	1.8	1.8	1.8	3	0.6
A3	3.7	5.5 - 7.5	1.1 - 7.5	1.8	1.8	1.8	1.8	3	0.6
A5	1.1 - 3.7	1.1 - 7.5	1.1 - 7.5	1.8	1.8	1.8	1.8	3	0.6
B1	5.5 - 11	11 - 18.5	-	1.8	1.8	1.5	1.5	3	0.6
B2	-	22	-	4.5	4.5	3.7	3.7	3	0.6
	15	30	-	4,5 <sup>2)</sup>	4,5 <sup>2)</sup>	3.7	3.7	3	0.6
B3	5.5 - 11	11 - 18.5	11 - 18.5	1.8	1.8	1.8	1.8	3	0.6
B4	11 - 18.5	18.5 - 37	18.5 - 37	4.5	4.5	4.5	4.5	3	0.6
C1	18.5 - 30	37 - 55	-	10	10	10	10	3	0.6
C2	37 - 45	75 - 90	-	14/24 <sup>1)</sup>	14/24 <sup>1)</sup>	14	14	3	0.6
			-						
C3	18.5 - 30	37 - 55	37 - 55	10	10	10	10	3	0.6
C4	30 - 45	55 - 90	55 - 90	14/24 <sup>1)</sup>	14/24 <sup>1)</sup>	14	14	3	0.6
D1/D3	-	110 - 132	110 - 132	19	19	9.6	9.6	19	0.6
D2/D4	-	160-250	160-315	19	19	9.6	9.6	19	0.6
E1/E2	-	315-450	355-560	19	19	19	9.6	19	0.6

Tabell 4.1: Åtdragning av plintar

1) För olika kabeldimensioner x/y, där  $x \leq 95 \text{ mm}^2$  och  $y \geq 95 \text{ mm}^2$

2) Kabeldimensioner över  $18,5 \text{ kW} \geq 35 \text{ mm}^2$  och under  $22 \text{ kW} \leq 10 \text{ mm}^2$

#### 4.1.2 Säkringar

##### Skydd för förgreningsenhet

För att skydda installationen mot el- och brandfara måste alla förgreningsenheter i en installation, ett ställverk, maskiner osv. skyddas mot kortslutning och överström i enlighet med nationella/internationella bestämmelser.

##### Kortslutningsskydd

Frekvensomformaren måste skyddas mot kortslutning för att undvika el- och brandfara. Danfoss rekommenderar att säkringarna i tabell 4.3 och 4.4 används för att skydda servicepersonal och utrustning i händelse av ett internt fel i enheten. Frekvensomformaren ger fullständigt kortslutningsskydd i händelse av en kortslutning på motorutgången.

**Skydd mot överström**

Upprätta överbelastningsskydd för att undvika brandfara på grund av överhettning av kablarna i installationen. Överströmsskydd måste alltid upprättas i enlighet med nationella bestämmelser. Frekvensomformaren är försedd med ett inbyggt skydd mot överström som kan användas för skydd mot överström uppströms (dock ej UL-tillämpningar). Se *Programming Guide för frekvensomformaren VLT® HVAC*, par. 4-18. Säkringarna ska vara konstruerade för skydd av kretsar som kan leverera högst 100 000 A<sub>rms</sub> (symmetriskt), max. 500 V.

**Om UL-kraven inte är nödvändiga**

Om UL/cUL-kraven inte behöver uppfyllas rekommenderar Danfoss säkringarna i tabell 4.2, som garanterar att kraven i EN50178 uppfylls:

Om du inte följer rekommendationen kan det leda till onödig skada på frekvensomformaren om det skulle uppstå något fel.

Frekvens omvandlare	Max. säkringsstorlek	Spänning	Modell
<b>200-240 V</b>			
1K1-1K5	16 A <sup>1)</sup>	200-240 V	typ gG
2K2	25 A <sup>1)</sup>	200-240 V	typ gG
3K0	25 A <sup>1)</sup>	200-240 V	typ gG
3K7	35 A <sup>1)</sup>	200-240 V	typ gG
5K5	50 A <sup>1)</sup>	200-240 V	typ gG
7K5	63 A <sup>1)</sup>	200-240 V	typ gG
11K	63 A <sup>1)</sup>	200-240 V	typ gG
15K	80 A <sup>1)</sup>	200-240 V	typ gG
18K5	1)	200-240 V	typ gG
22K	1)	200-240 V	typ gG
30K	160 A <sup>1)</sup>	200-240 V	typ gG
37K	200 A <sup>1)</sup>	200-240 V	typ aR
45K	250 A <sup>1)</sup>	200-240 V	typ aR
<b>380-480 V</b>			
1K1	10 A <sup>1)</sup>	380-500 V	typ gG
2K2-3K0	16 A <sup>1)</sup>	380-500 V	typ gG
4K0-5K5	25 A <sup>1)</sup>	380-500 V	typ gG
7K5	35 A <sup>1)</sup>	380-500 V	typ gG
11K-15K	63 A <sup>1)</sup>	380-500 V	typ gG
18K	63 A <sup>1)</sup>	380-500 V	typ gG
22K	63 A <sup>1)</sup>	380-500 V	typ gG
30K	80 A <sup>1)</sup>	380-500 V	typ gG
37K	100 A <sup>1)</sup>	380-500 V	typ gG
45K	1)	380-500 V	typ gG
55K	160 A <sup>1)</sup>	380-500 V	typ gG
75K	250 A <sup>1)</sup>	380-500 V	typ aR
90K	250 A <sup>1)</sup>	380-500 V	typ aR

Tabell 4.2: Icke-UL-säkringar, 200-480 V

1) Max. säkringar - se nationella/internationella föreskrifter för val av lämplig säkringsstorlek.

Danfoss PN	Bussmann	Ferraz	Siba
20220	170M4017	6.9URD31D08A0700	20 610 32.700
20221	170M6013	6.9URD33D08A0900	20 630 32.900

Tabell 4.3: Ytterligare säkringar för icke-UL-tillämpningar, E-kapslingar, 380-480 V

Storlek/Typ	Bussmann PN*	Danfoss PN	Klassificering	Förluster (W)
P355	170M4017 170M5013	20220	700 A, 700 V	85
P400	170M4017 170M5013	20220	700 A, 700 V	85
P500	170M6013	20221	900 A, 700 V	120
P560	170M6013	20221	900 A, 700 V	120

Tabell 4.4: E-kapslingar, 525-600 V

\*170M-säkringar från Bussmann använder den visuella indikatorn -/80. Säkringar med indikator -TN/80 Type T, -/110 eller TN/110 Type T av samma storlek och ampere kan användas för externt bruk

Danfoss PN	Bussmann	Ferraz	Siba
20220	170M4017	6.9URD31D08A0700	20 610 32.700
20221	170M6013	6.9URD33D08A0900	20 630 32.900

Tabell 4.5: Ytterligare säkringar för icke-UL-tillämpningar, E-kapslingar, 525-600 V

Lämplig att använda på en krets som har kapacitet att leverera högst 100 000 RMS symmetriska ampere, 500/600/690 V maximalt när den skyddas av säkringarna ovan.

#### Bryrtabeller

Brytare tillverkade av General Electric, nr. SKHA36AT0800, 600 Vac maximalt. Med de klassificering för säkringar som anges nedan kan de användas för att uppfylla UL-kraven.

Storlek/Typ	Säkring, bestnr.	Amps
P110	SRPK800A300	300
P132	SRPK800A350	350
P160	SRPK800A400	400
P200	SRPK800A500	500
P250	SRPK800A600	600

Tabell 4.6: D-kapslingar, 380-480 V

#### Om UL-kraven inte är nödvändiga

Om UL/CUL-kraven inte behöver uppfyllas rekommenderar vi följande säkringar, som garanterar att kraven i EN50178 uppfylls:

Om du inte följer rekommendationen kan det leda till onödig skada på frekvensomformaren om det skulle uppstå något fel.

P110 - P200	380 - 500 V	typ gG
P250 - P450	380 - 500 V	typ gR

Frekvens omvandlare	Bussmann	Bussmann	Bussmann	SIBA	Littel fuse	Ferraz-Shawmut	Ferraz-Shawmut
<b>UL-kompatibilitet 200-240 V</b>							
kW	Typ RK1	Typ J	Typ T	Typ RK1	Typ RK1	Typ CC	Typ RK1
K25-K37	KTN-R05	JKS-05	JJN-05	5017906-005	KLN-R005	ATM-R05	A2K-05R
K55-1K1	KTN-R10	JKS-10	JJN-10	5017906-010	KLN-R10	ATM-R10	A2K-10R
1K5	KTN-R15	JKS-15	JJN-15	5017906-015	KLN-R15	ATM-R15	A2K-15R
2K2	KTN-R20	JKS-20	JJN-20	5012406-020	KLN-R20	ATM-R20	A2K-20R
3K0	KTN-R25	JKS-25	JJN-25	5012406-025	KLN-R25	ATM-R25	A2K-25R
3K7	KTN-R30	JKS-30	JJN-30	5012406-030	KLN-R30	ATM-R30	A2K-30R
5K5	KTN-R50	JKS-50	JJN-50	5012406-050	KLN-R50	-	A2K-50R
7K5	KTN-R50	JKS-60	JJN-60	5012406-050	KLN-R60	-	A2K-50R
11K	KTN-R60	JKS-60	JJN-60	5014006-063	KLN-R60	A2K-60R	A2K-60R
15K	KTN-R80	JKS-80	JJN-80	5014006-080	KLN-R80	A2K-80R	A2K-80R
18K5	KTN-R125	JKS-150	JJN-125	2028220-125	KLN-R125	A2K-125R	A2K-125R
22K	KTN-R125	JKS-150	JJN-125	2028220-125	KLN-R125	A2K-125R	A2K-125R
30K	FWX-150	-	-	2028220-150	L25S-150	A25X-150	A25X-150
37K	FWX-200	-	-	2028220-200	L25S-200	A25X-200	A25X-200
45K	FWX-250	-	-	2028220-250	L25S-250	A25X-250	A25X-250

Tabell 4.7: UL-säkringar, 200-240 V

Frekvens omvandlare	Bussmann	Bussmann	Bussmann	SIBA	Littel fuse	Ferraz-Shawmut	Ferraz-Shawmut
<b>UL-kompatibilitet - 380-480 V, 525-600</b>							
kW	Typ RK1	Typ J	Typ T	Typ RK1	Typ RK1	Typ CC	Typ RK1
K37-1K1	KTS-R6	JKS-6	JJS-6	5017906-006	KLS-R6	ATM-R6	A6K-6R
1K5-2K2	KTS-R10	JKS-10	JJS-10	5017906-010	KLS-R10	ATM-R10	A6K-10R
3K0	KTS-R15	JKS-15	JJS-15	5017906-016	KLS-R16	ATM-R16	A6K-16R
4K0	KTS-R20	JKS-20	JJS-20	5017906-020	KLS-R20	ATM-R20	A6K-20R
5K5	KTS-R25	JKS-25	JJS-25	5017906-025	KLS-R25	ATM-R25	A6K-25R
7K5	KTS-R30	JKS-30	JJS-30	5012406-032	KLS-R30	ATM-R30	A6K-30R
11K	KTS-R40	JKS-40	JJS-40	5014006-040	KLS-R40	-	A6K-40R
15K	KTS-R40	JKS-40	JJS-40	5014006-040	KLS-R40	-	A6K-40R
18K	KTS-R50	JKS-50	JJS-50	5014006-050	KLS-R50	-	A6K-50R
22K	KTS-R60	JKS-60	JJS-60	5014006-063	KLS-R60	-	A6K-60R
30K	KTS-R80	JKS-80	JJS-80	2028220-100	KLS-R80	-	A6K-80R
37K	KTS-R100	JKS-100	JJS-100	2028220-125	KLS-R100	-	A6K-100R
45K	KTS-R125	JKS-150	JJS-150	2028220-125	KLS-R125	-	A6K-125R
55K	KTS-R150	JKS-150	JJS-150	2028220-160	KLS-R150	-	A6K-150R
75K	FWH-220	-	-	2028220-200	L50S-225	-	A50-P225
90K	FWH-250	-	-	2028220-250	L50S-250	-	A50-P250

Tabell 4.8: UL-säkringar, 380-600 V

KTS-säkringar från Bussmann kan ersätta KTN för 240 V-frekvensomformare.

FWH-säkringar från Bussmann kan ersätta FWX för 240 V-frekvensomformare.

KLSR-säkringar från LITTEL FUSE kan ersätta KLNLR för 240 V-frekvensomformare.

L50S-säkringar från LITTEL FUSE kan ersätta L50S-säkringar för 240 V-frekvensomformare.

A6KR-säkringar från FERRAZ SHAWMUT kan ersätta A2KR-säkringar för 240 V-frekvensomformare.

A50X-säkringar från FERRAZ SHAWMUT kan ersätta A25X-säkringar för 240 V-frekvensomformare.

#### Säkringstabeller för High Power

Storlek/Typ	Bussmann E1958 JFHR2**	Bussmann E4273 T/JDDZ**	SIBA E180276 RKI/JDDZ	LittelFuse E71611 JFHR2**	Ferraz-Shawmut E60314 JFHR2**	Bussmann E4274 H/JDDZ**	Bussmann E125085 JFHR2*	Internt tillval Bussmann
P110	FWH-300	JJS-300	2028220-315	L50S-300	A50-P300	NOS-300	170M3017	170M3018
P132	FWH-350	JJS-350	2028220-315	L50S-350	A50-P350	NOS-350	170M3018	170M4016
P160	FWH-400	JJS-400	206xx32-400	L50S-400	A50-P400	NOS-400	170M4012	170M4016
P200	FWH-500	JJS-500	206xx32-500	L50S-500	A50-P500	NOS-500	170M4014	170M4016
P250	FWH-600	JJS-600	206xx32-600	L50S-600	A50-P600	NOS-600	170M4016	170M4016

Tabell 4.9: D-kapslingar, 380-480 V

\*170M-säkringar från Bussmann använder den visuella indikatorn -/80. Säkringar med indikator -TN/80 Type T, -/110 eller TN/110 Type T av samma storlek och ampere kan användas för externt bruk

\*\*Alla listade säkringar med minimum 480 V UL och motsvarande strömdata kan användas för att uppfylla UL-kraven.

Storlek/Typ	Bussmann E125085 JFHR2	Amps	SIBA E180276 JFHR2	Ferraz-Shawmut E76491 JFHR2
P110	170M3017	315	2061032.315	6.6URD30D08A0315
P132	170M3018	350	2061032.350	6.6URD30D08A0350
P160	170M4011	350	2061032.350	6.6URD30D08A0350
P200	170M4012	400	2061032.400	6.6URD30D08A0400
P250	170M4014	500	2061032.500	6.6URD30D08A0500
P315	170M5011	550	2062032.550	6.6URD32D08A0550

Tabell 4.10: D-kapslingar, 525-600 V

Storlek/Typ	Bussmann PN*	Danfoss PN	Klassificering	Förluster (W)
P315	170M5013	20221	900 A, 700 V	120
P355	170M6013	20221	900 A, 700 V	120
P400	170M6013	20221	900 A, 700 V	120
P450	170M6013	20221	900A, 700 V	120


Tabell 4.11: E-kapslingar, 380-480 V

Storlek/Typ	Bussmann JFHR2*	SIBA Type RK1	FERRAZ-SHAWMUT Type RK1
P355	170M5013/170M4017	2061032.700	900 A, 700 V
P400	170M5013/170M4017	2061032.700	900 A, 700 V
P450	170M6013	2063032.900	900 A, 700 V
P500	170M6013	2063032.900	900A, 700 V
P560	170M6013	2063032.900	


Tabell 4.12: E-kapslingar, 525-600 V

\*170M-säkringar från Bussmann använder den visuella indikatorn -/80. Säkringar med indikator -TN/80 Type T, -/110 eller TN/110 Type T av samma storlek och ampere kan användas för externt bruk.


### 4.1.3 Jordning och IT-nät

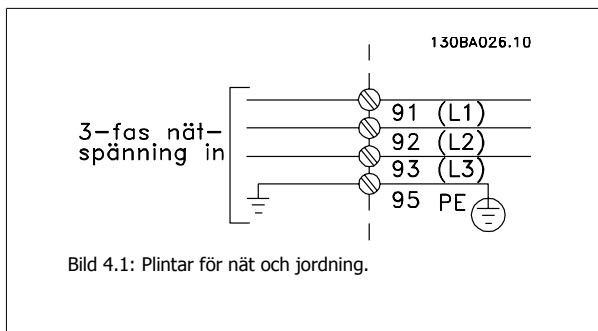
 Jordanslutningens ledararea måste vara minst 10 mm<sup>2</sup> eller 2 märknätkablar som är separat anslutna enligt *EN 50178* eller *IEC 61800-5-1* om inte nationella bestämmelser anger annat. Följ alltid nationella och lokala bestämmelser för ledareor.

Nätanslutningen kopplas till huvudbrytaren om denna ingår.

 **OBS!**  
Kontrollera att nätspänningen motsvarar nätspänningen på märkskylten för frekvensomformaren.

4

 **IT-nät**  
Anslut inte 400 V-frekvensomformare med RFI-filter till ett elnät med en spänning mellan fas och jord på mer än 440 V.  
För IT-nät och deltajord (jordat ben), kan nätspänningen överstiga 440 V mellan fas och jord.



## 4.1.4 Översikt över nätkablar

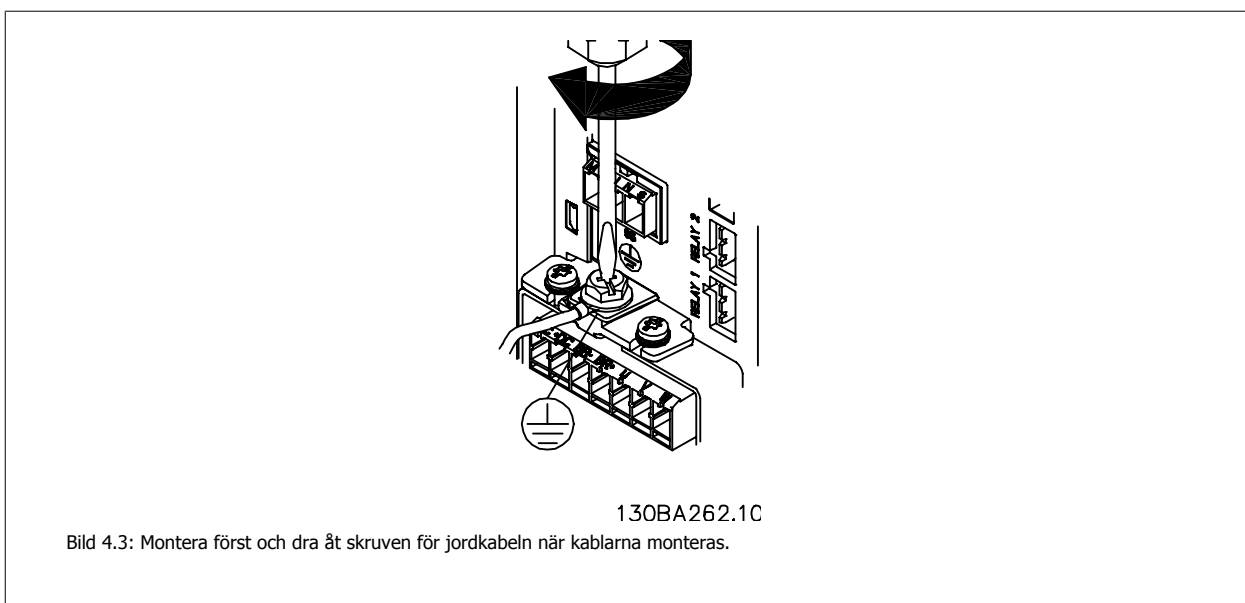
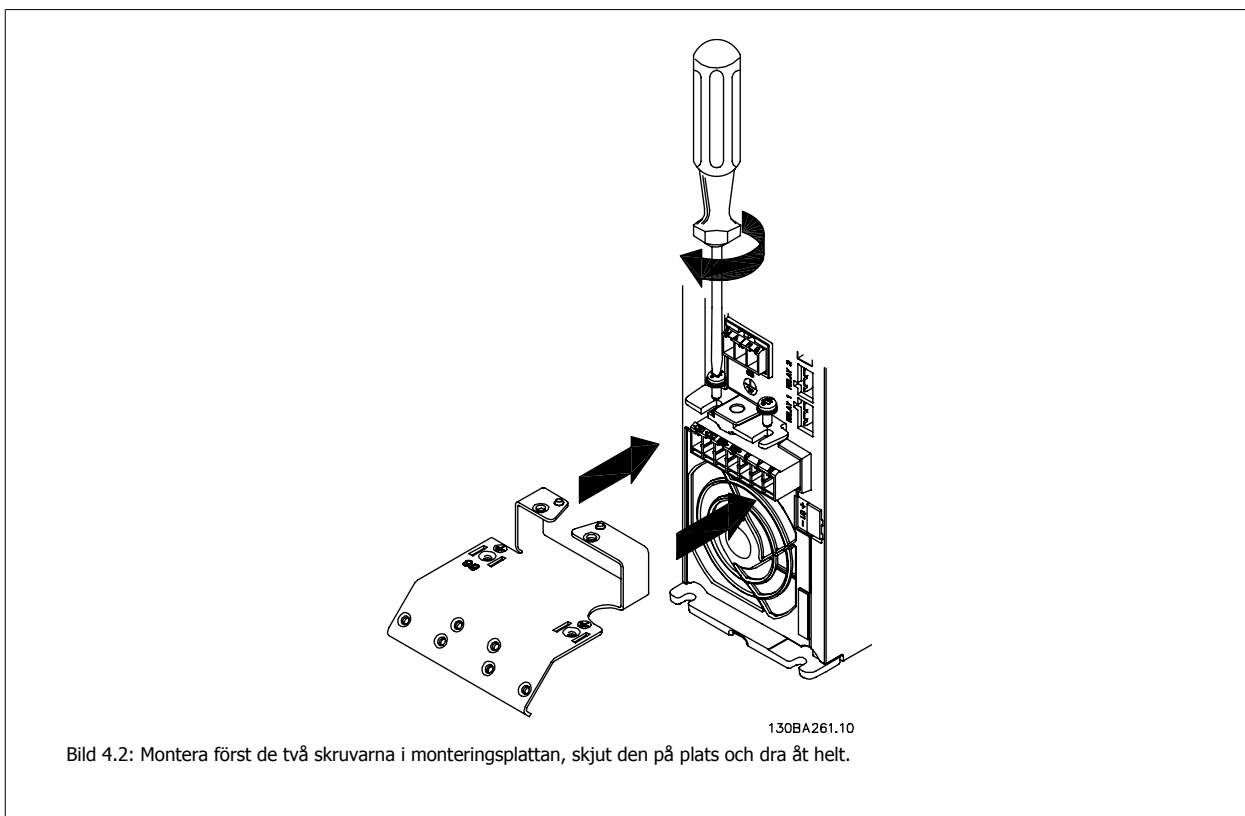
Kapsling:	A2 (IP 20/IP 21)	A3 (IP 20/IP 21)	A5 (IP 55/IP 66)	B1 (IP 21/IP 55/IP 66)	B2 (IP 21/IP 55/IP 66)	B3 (IP 20)	B4 (IP 20)	C1 (IP 21/IP 55/66)	C2 (IP 21/IP 55/66)	C3 (IP 20)	C4 (IP20)
<b>Motorstorlek:</b>											
200-240 V	1.1-3.0 kW	3.7 kW	1.1-3.7 kW	5.5-11 kW	15 kW	5.5-7.5 kW	11-18.5 kW	18.5-30 kW	37-45 kW	22-30 kW	37-45 kW
380-480 V	1.1-4.0 kW	5.5-7.5 kW	1.1-7.5 kW	11-18.5 kW	22-30 kW	11-18.5 kW	22-37 kW	37-55 kW	75-90 kW	45-55 kW	75-90 kW
525-600 V	2.2-4.0 kW	5.5-7.5 kW				11-18.5 kW	22-37 kW		75-90 kW	45-55 kW	75-90 kW
<b>Gå till:</b>	<b>4.1.5</b>		<b>4.1.6</b>	<b>4.1.7</b>		<b>4.1.8</b>		<b>4.1.9</b>			

Tabell 4.13: Nätkabeltabell.



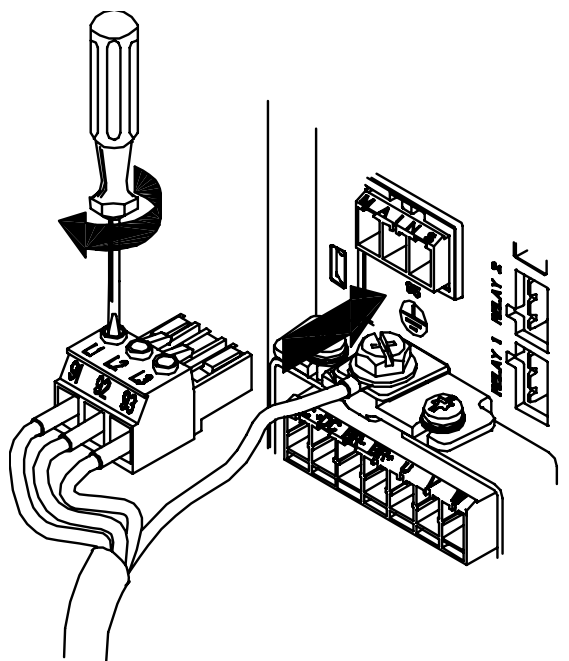
### 4.1.5 Nätanslutning för A2 och A3

4



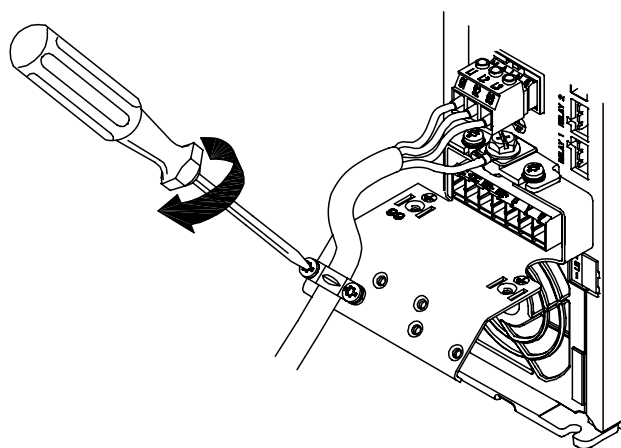
**!** Jordanslutningens ledararea måste vara minst 10 mm<sup>2</sup> eller 2 märknätkablar som är separat anslutna enligt *EN 50178/IEC 61800-5-1*.

4



130BA263.10

Bild 4.4: Montera sedan nätkontakten och dra åt skruvarna för kablarna.



130BA264.10

Bild 4.5: Dra slutligen åt skruvarna i fästet för nätkablarna.

#### 4.1.6 Nätanslutning för A5

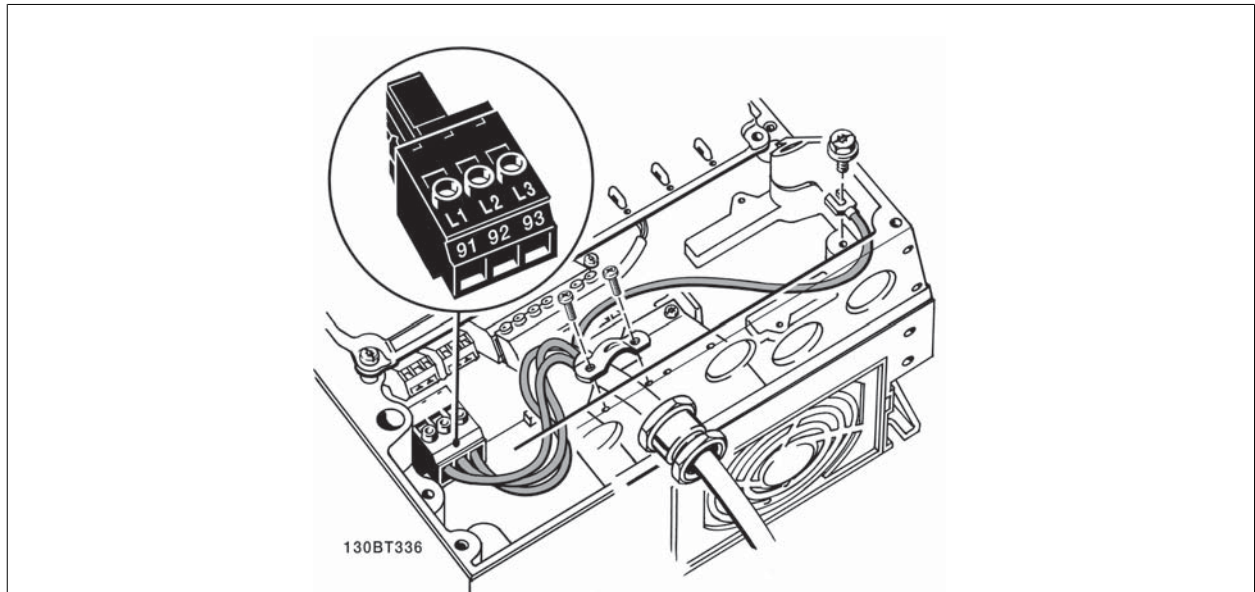


Bild 4.6: Anslutning till nät och jordning utan huvudströmbrytare. Observera att en kabelklämma används.

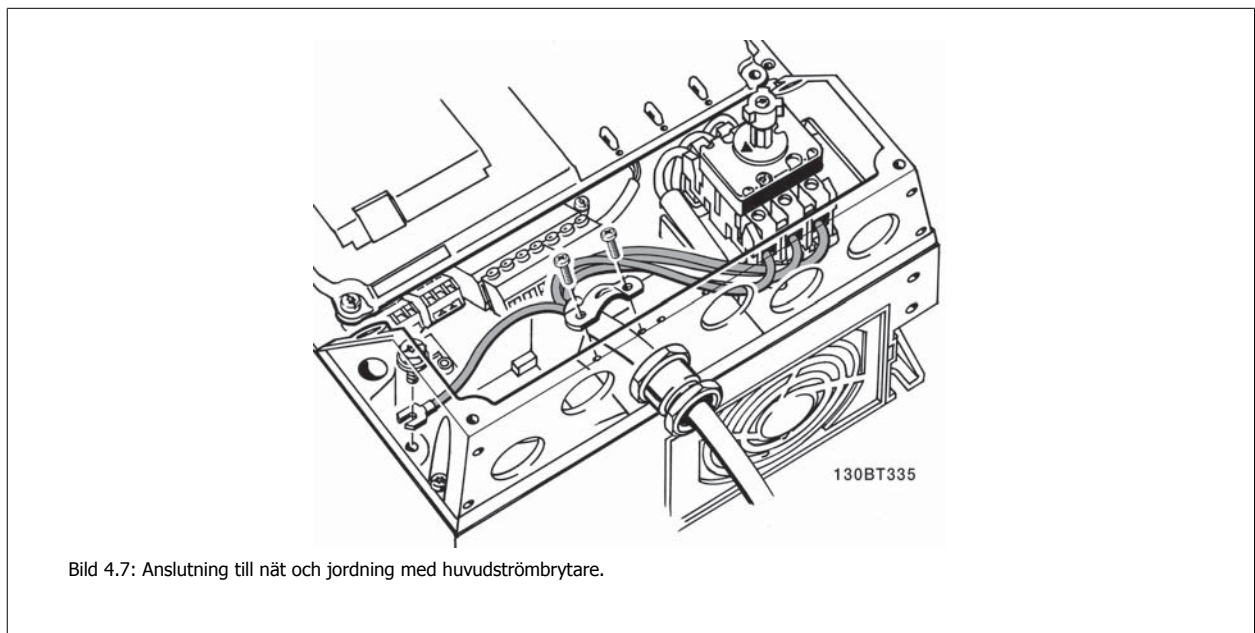
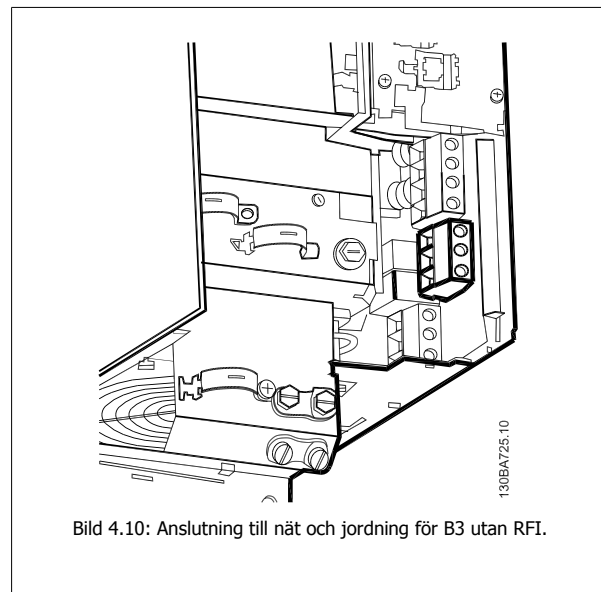
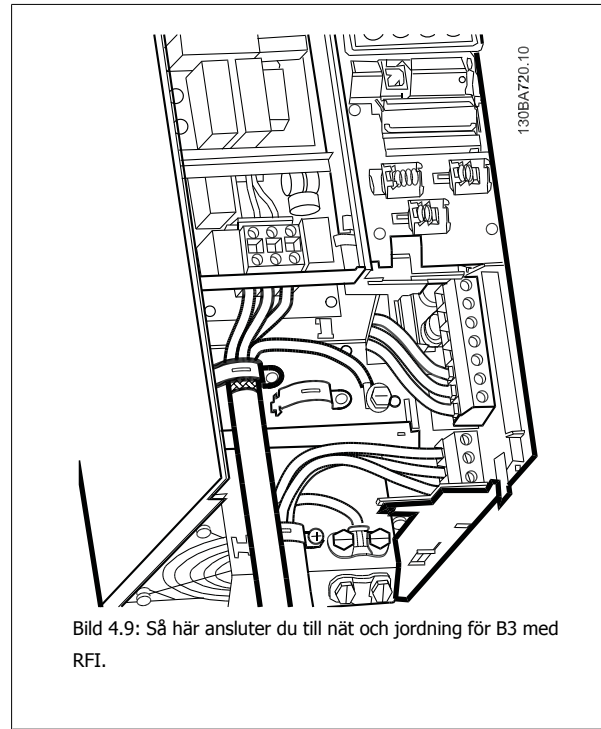
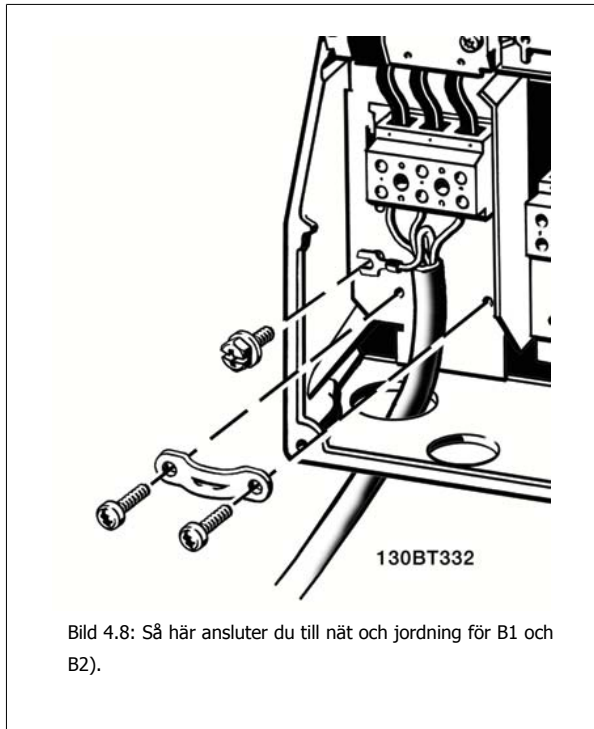


Bild 4.7: Anslutning till nät och jordning med huvudströmbrytare.

## 4.1.7 Nätanslutning för B1, B2 och B3.

4

**OBS!**

Tillämpliga kabeldimensioner finns i avsnittet Allmänna specifikationer längst bak i denna handbok.

#### 4.1.8 Nätanslutning för B4, C1 och C2

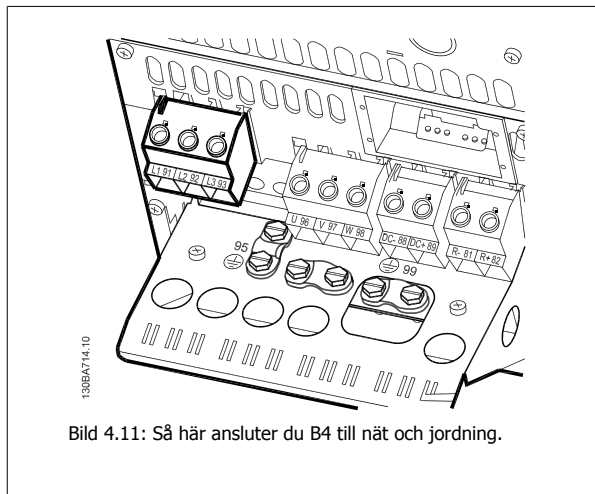


Bild 4.11: Så här ansluter du B4 till nät och jordning.

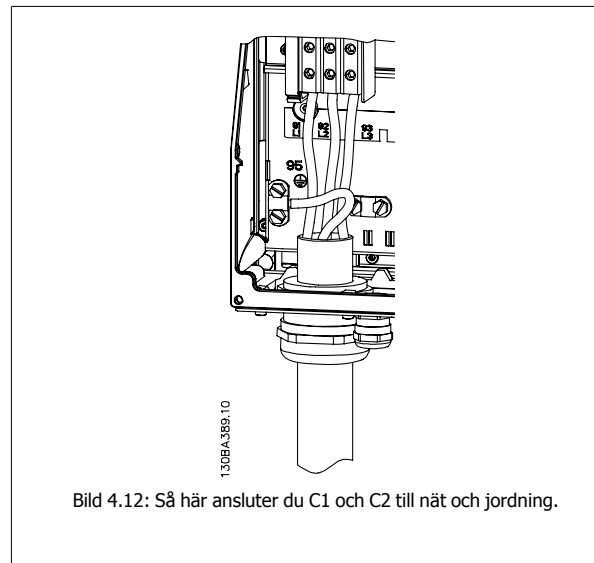


Bild 4.12: Så här ansluter du C1 och C2 till nät och jordning.

#### 4.1.9 Nätanslutning för C3 och C4

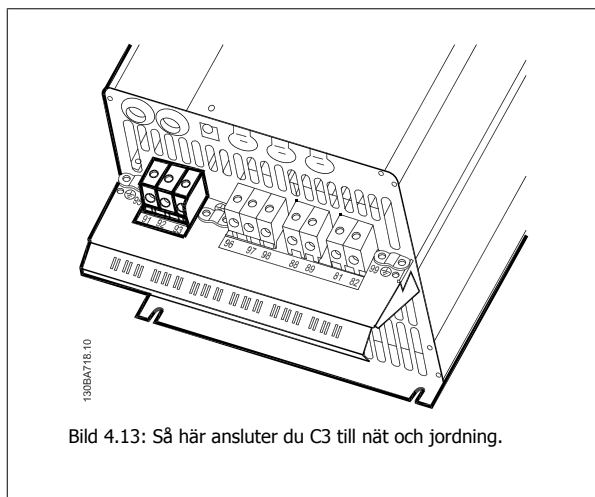


Bild 4.13: Så här ansluter du C3 till nät och jordning.

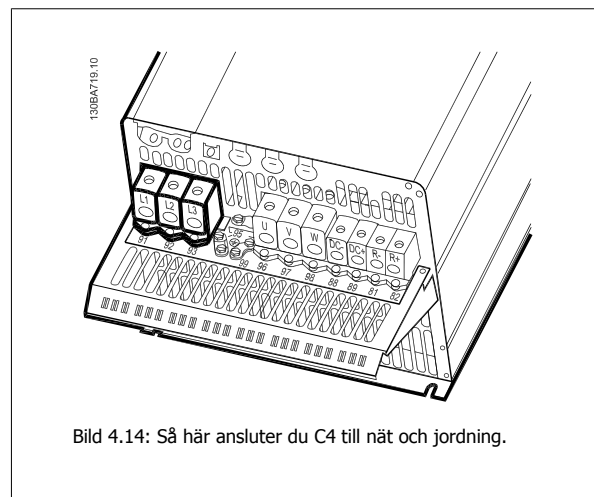


Bild 4.14: Så här ansluter du C4 till nät och jordning.

#### 4.1.10 Anslutning av motorn - förord

Se avsnittet *Allmänna specifikationer* för korrekt dimensionering av motorkabelns ledararea och längd.

- Använd en skärmd/arterad motorkabel som uppfyller bestämmelser för EMC-emission (eller installera kabeln i en metallgenomföring).
- Det är viktigt att motorkabeln är så kort som möjligt för att hålla störningar och läckströmmar på låg nivå.
- Anslut motorkabelns avskärmning till både frekvensomformarens jordningsplåt och till en metalldel på motorn. (samma gäller för båda ändarna på metallgenomföringen, om den används istället för skärm.)
- Se till att skärmanslutningarna får största möjliga mantelyta (kabelklämma eller med en EMC-kabelpackningsklämma). Detta görs med hjälp av de installationsenheter som levereras med frekvensomformaren.
- Undvik skärmavslutning med tvinnade ändrar eftersom det försämrar avskärmningseffekten för höga frekvenser.
- Om avbrott i skärmen (t.ex. för montering av motorskydd eller motorrelän) måste göras, ska skärmen kopplas förbi avbrottsstället med lägsta möjliga HF-impedans.

**Kabellängd och ledararea**

Frekvensomformaren har testats med en viss kabellängd och ledararea. Om större ledararea används kan kabelkapacitansen - och därmed läckströmmen - bli större. Kabelns längd måste då minskas.

**Switchfrekvens**

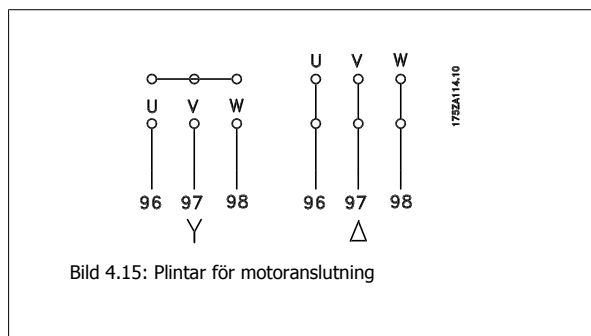
När frekvensomformare används tillsammans med sinusvågfilter för att minska ljudnivån från motorn måste en switchfrekvens väljas enligt anvisningarna för sinusvågfilter i par. 14-01.

**Aluminiumledare**

Aluminiumledare är inte att rekommendera för ledararea under 35 mm<sup>2</sup>. Aluminiumledare kan anslutas till plintar, men ledarens yta måste rengöras och oxiderna tas bort. Ytan måste sedan bestrykas med syrafritt vaselin innan ledningen ansluts.

Dessutom måste plintskruven efterdras efter två dagar på grund av aluminiums mjukhet. Det är viktigt att anslutningen utgör en gastät förbindelse eftersom aluminiumytan i annat fall oxideras igen.

Alla slags trefas asynkrona standardmotorer kan anslutas till frekvensomformaren. Normalt stjärnkopplas små motorer (230/400 V, D/Y). Större motorer deltakopplas (400/690 V, D/Y). Korrekt anslutningsläge och spänning anges på motorns märkskylt.

**OBS!**

I motorer utan fasåtskillnadspapp eller annan isoleringsförstärkning som är lämplig för drift med nätspänning (som t.ex. en frekvensomformare), ska ett sinusvågfilter monteras på utgången på omformaren. (Motorer som fungerar med IEC 60034-17 behöver inte sinusvågfilter).

Nr.	96	97	98	Motorspänning 0-100 % av nätspänningen.
	U	V	W	3 kablar från motor
	U1	V1	W1	6 ledningar från motorn, deltakopplade
	W2	U2	V2	
	U1	V1	W1	n6 ledningar från motorn, stjärnkopplade
				U2, V2, W2 ska kopplas ihop separat (valfri anslutningsplint)
Nr.	99			Jordanslutning
	PE			

Tabell 4.14: Motoranslutning med 3 och 6 ledningar.

4.1.11 Översikt över motorkablar

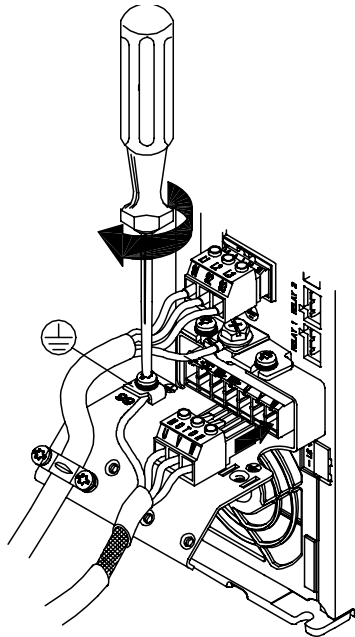
Kapsling:	A2 (IP 20/IP 21)	A3 (IP 20/IP 21)	A5 (IP 55/IP 66)	B1 (IP 21/IP 55/ IP 66)	B2 (IP 21/IP 55/ IP 66)	B3 (IP 20)	B4 (IP 20)	C1 (IP 21/IP 55/66)	C2 (IP 21/IP 55/66)	C3 (IP 20)	C4 (IP 20)
<b>Motorstorlek:</b>											
200-240 V	1.1-3.0 kW	3.7 kW	1.1-3.7 kW	5.5-11 kW	15 kW	5.5-7.5 kW	11-18.5 kW	18.5-30 kW	37-45 kW	22-30 kW	37-45 kW
380-480 V	1.1-4.0 kW	5.5-7.5 kW	1.1-7.5 kW	11-18.5 kW	22-30 kW	11-18.5 kW	22-37 kW	37-55 kW	75-90 kW	45-55 kW	75-90 kW
525-600 V	2.2-4.0 kW	5.5-7.5 kW				11-18.5 kW	22-37 kW		75-90 kW	45-55 kW	45-55 kW
<b>Gå till:</b>	<b>4.1.12</b>	<b>4.1.12</b>	<b>4.1.13</b>	<b>4.1.14</b>	<b>4.1.14</b>	<b>4.1.15</b>	<b>4.1.15</b>	<b>4.1.16</b>	<b>4.1.16</b>	<b>4.1.17</b>	<b>4.1.17</b>

Tabell 4.15: Motorkabeltabell.

### 4.1.12 Motoranslutning för A2 och A3

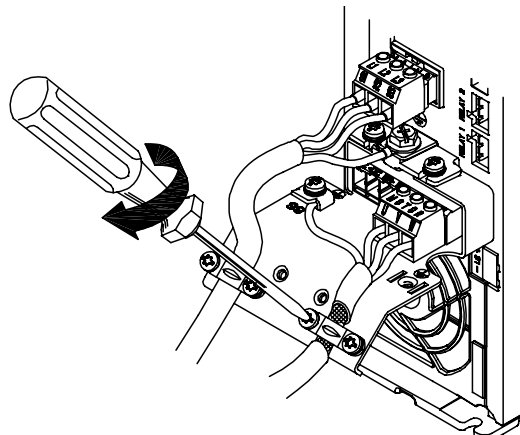
Följ de här bilderna steg för steg för att ansluta motorn till frekvensomformaren.

4



130BA265.10

Bild 4.16: Avsluta först motorns jordanslutning, placera sedan motorns U-, V- och W-ledningar i kontakten och dra åt.

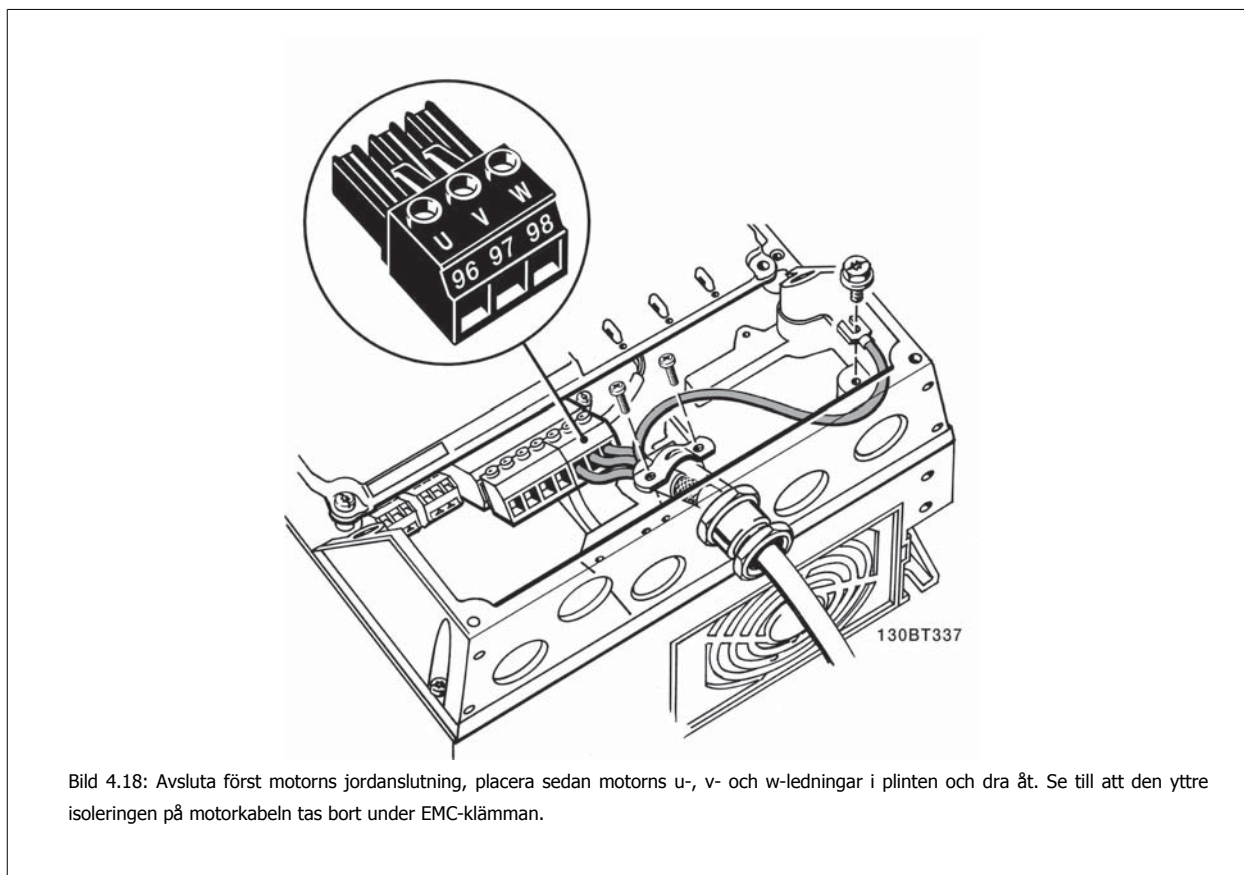


130BA266.10

Bild 4.17: Montera kabelklämman för att säkerställa en 360-gradersanslutning mellan chassit och skärmen. Observera att kabelisoleringen är avlägsnad under klämman.

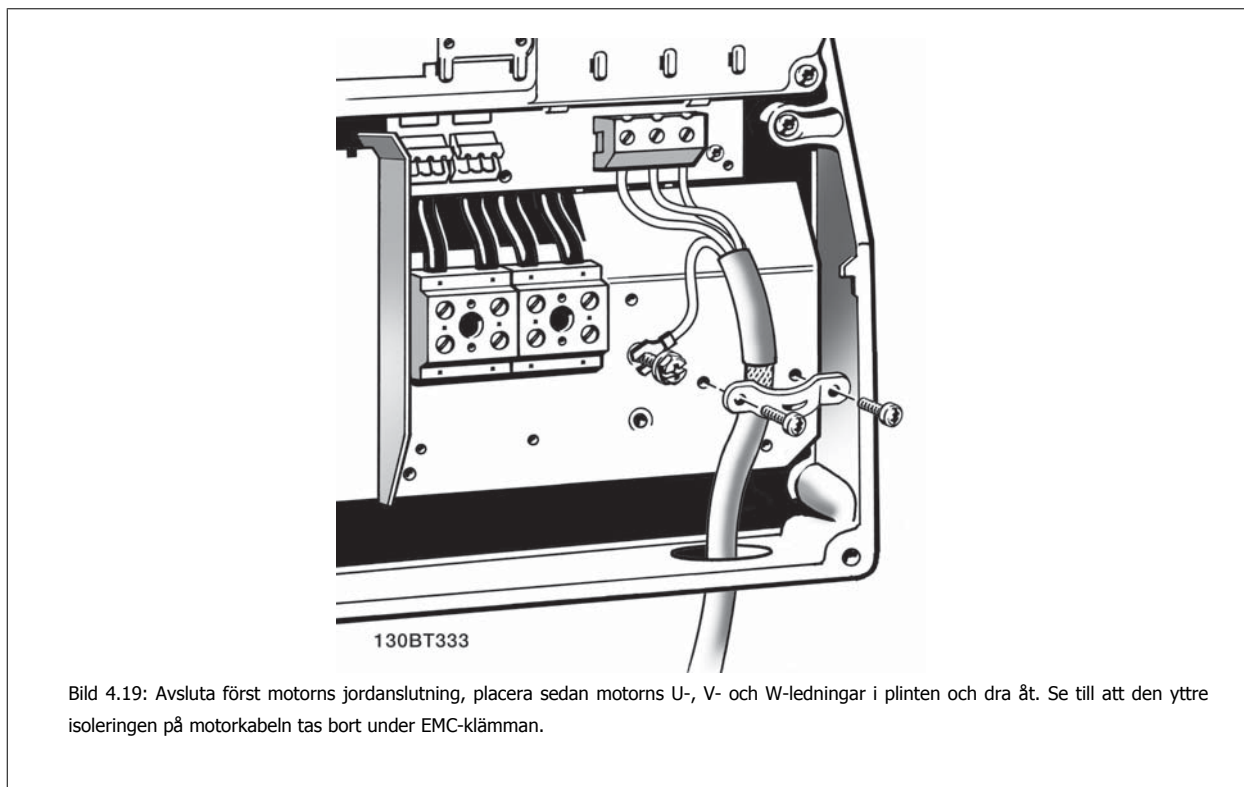


#### 4.1.13 Motoranslutning för A5

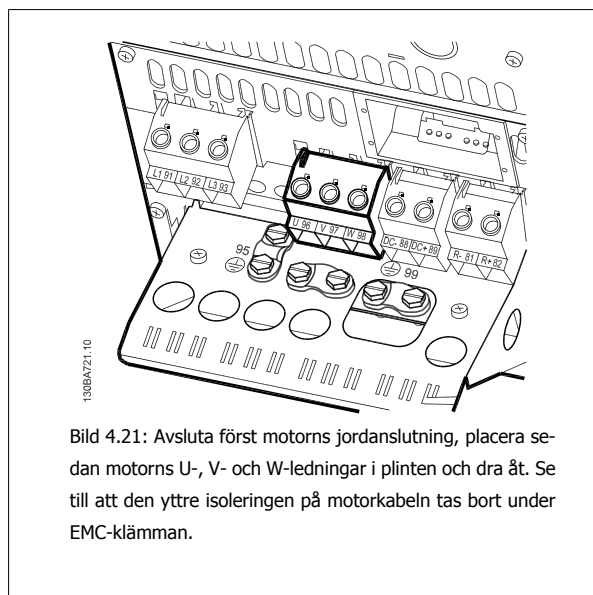
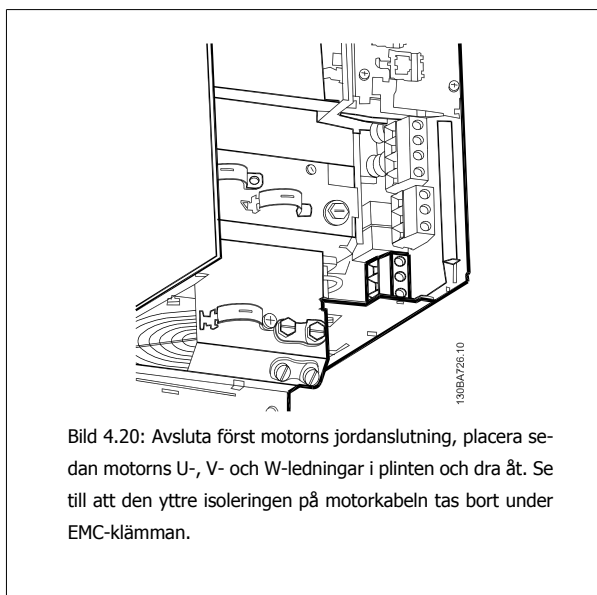


4

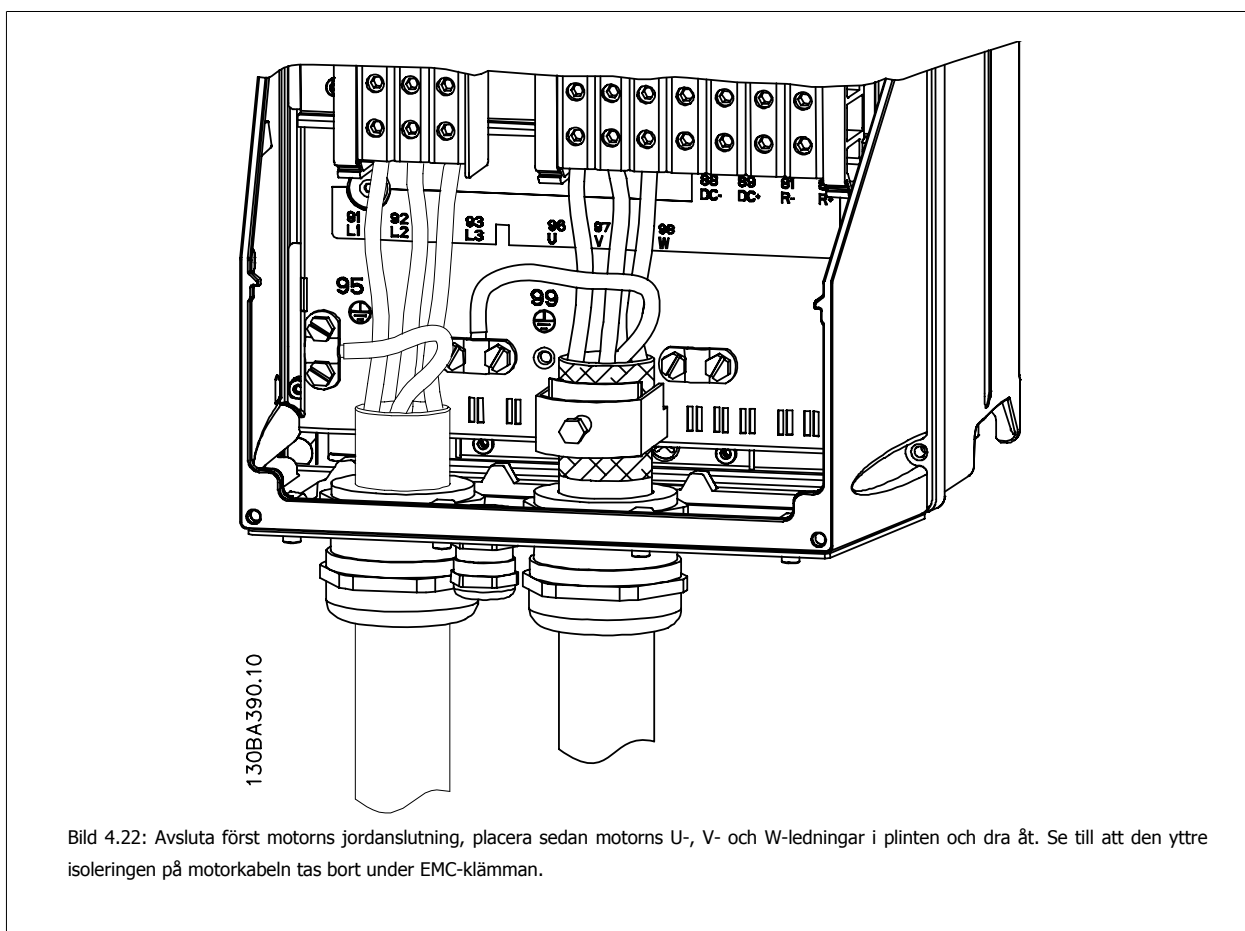
#### 4.1.14 Motoranslutning för B1 och B2



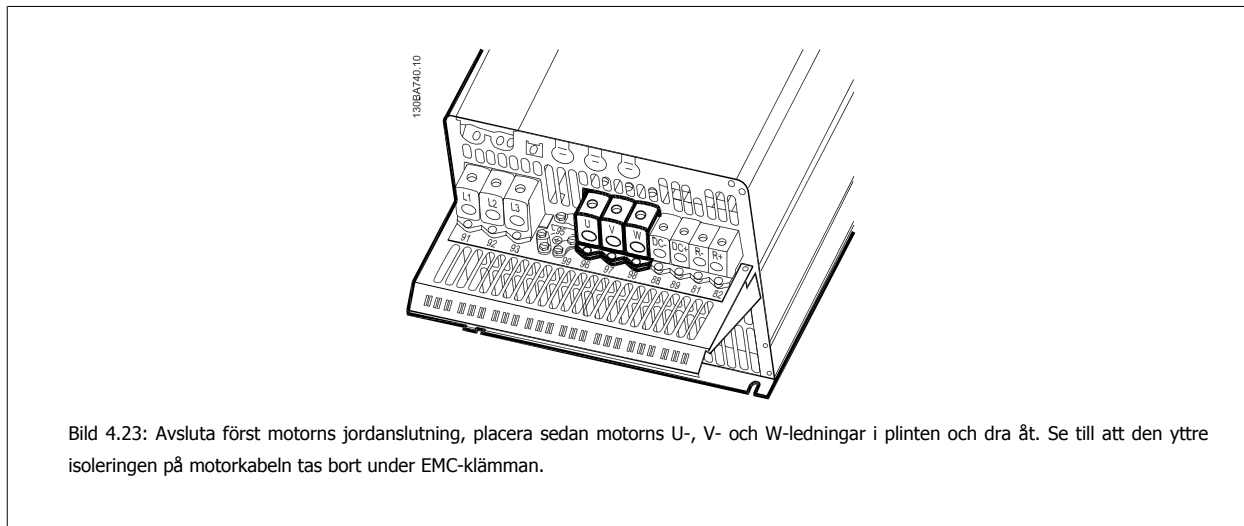
## 4.1.15 Motoranslutning för B3 och B4



## 4.1.16 Motoranslutning för C1 och C2



#### 4.1.17 Motoranslutning för C3 och C4



4

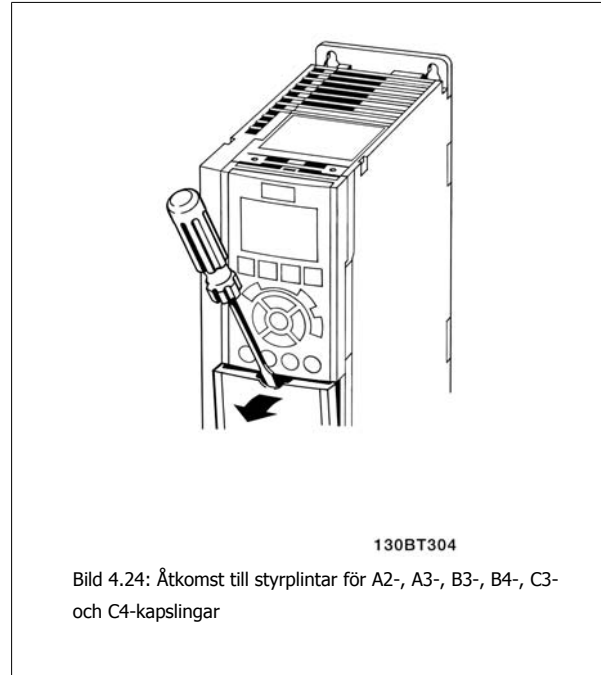
#### 4.1.18 Inkopplingsexempel och testning

I följande avsnitt beskrivs hur styrkablarna avslutas samt hur du får åtkomst till dem. Beskrivning av funktion, programmering och inkoppling av styrplintar finns i kapitel 6, *Programmering av frekvensomformaren*.

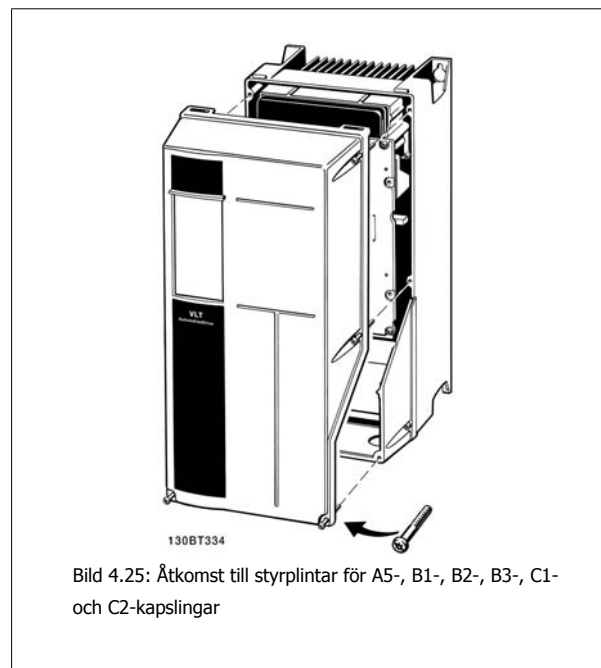
#### 4.1.19 Åtkomst till styrplintar

Alla styrkabelplintar finns under plintskyddet framtill på frekvensomformaren. Ta bort plintskyddet med en skruvmejsel.

4



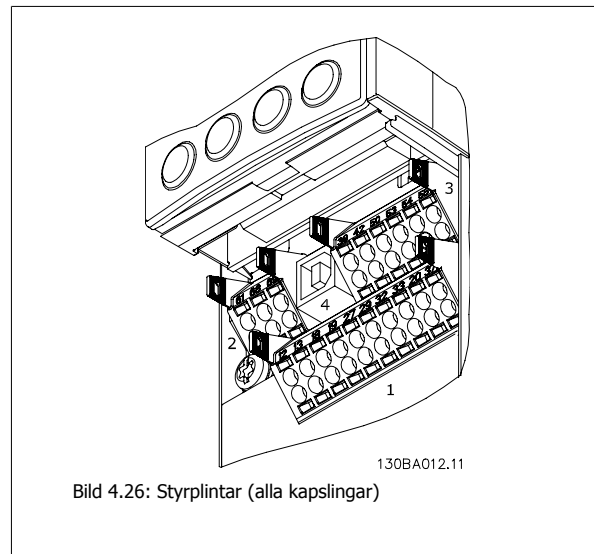
Ta bort frontskyddet för att komma åt kontrollterminalerna. När frontskyddet sätts tillbaka ska du se till att det sätts tillbaka korrekt med ett moment på 2 Nm.



### 4.1.20 Styrplintar

Referensnummer för ritning:

1. 10-polig kontakt för digital I/O.
2. 3-polig kontakt för RS-485-buss.
3. 6-polig kontakt för analog I/O.
4. USB-anslutning.

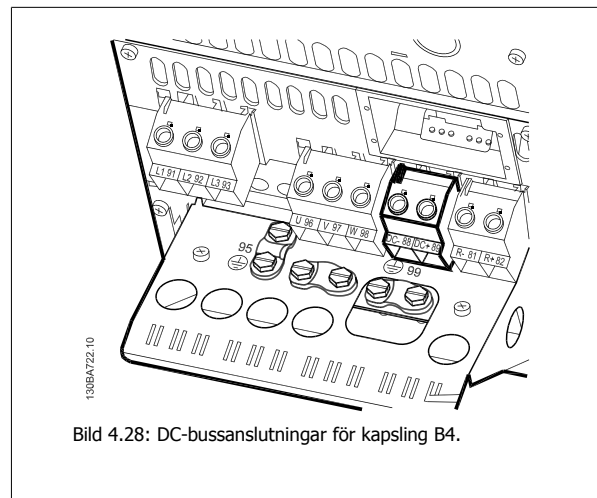
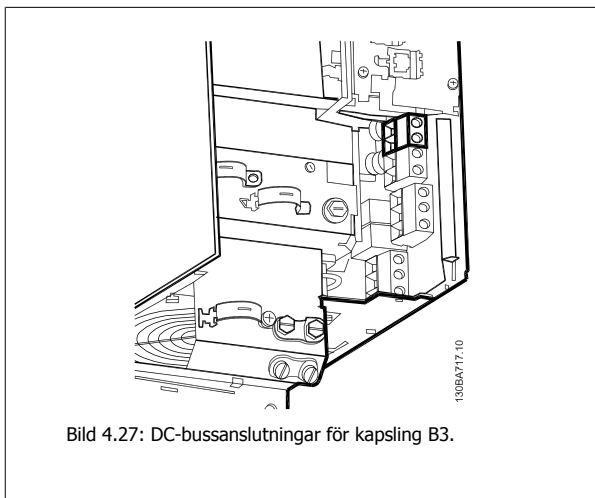


4

### 4.1.21 Installation av lastdelning

DC-buss plinten används som en extra likspänningskälla, där mellankretsen drivs med ett externt aggregat.

Plintnummer som används: 88, 89



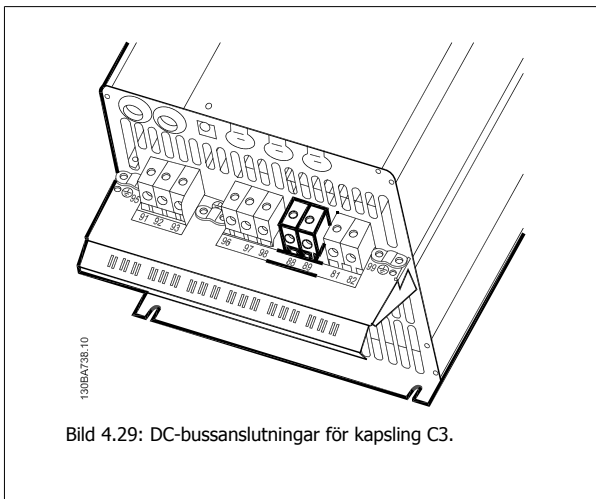


Bild 4.29: DC-bussanslutningar för kapsling C3.

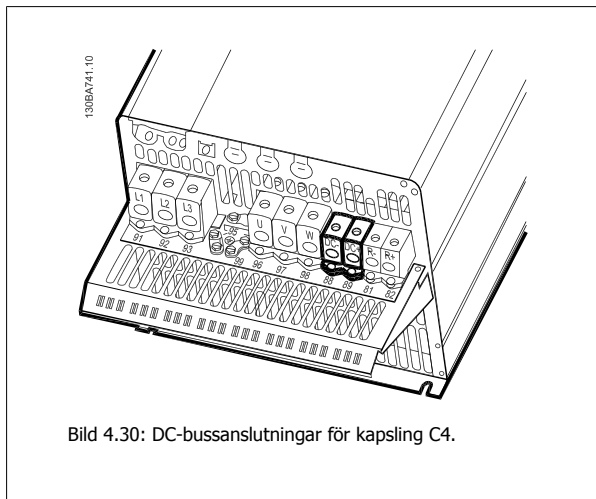


Bild 4.30: DC-bussanslutningar för kapsling C4.

Kontakta Danfoss för ytterligare information.

### 4.1.22 Bromsanslutningstillval

Bromsmotståndets anslutningskabel måste vara skärmad/armerad.

Kapsling	A+B+C+D+F	A+B+C+D+F
Bromsmotstånd	81	82
Plintar	R-	R+



**OBS!**

Dynamisk broms kräver extra utrustning och säkerhetsbeaktanden. Kontakta Danfoss för mer information.

- Använd kabelklämmor för att ansluta skärmen till frekvensomformarens metallskåp och till bromsmotståndets frångkopplingsplatta.
- Bromskabelns ledararea väljs utifrån bromsströmmen.



**OBS!**

Spänningar upp till 975 V DC (@ 600 V AC) kan uppstå mellan plintarna.

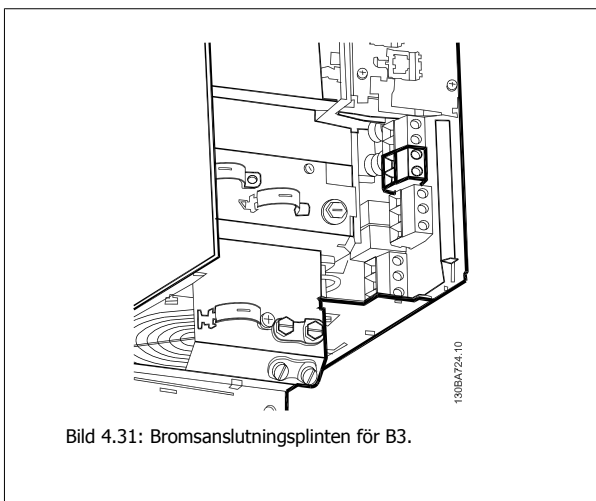


Bild 4.31: Bromsanslutningsplinten för B3.

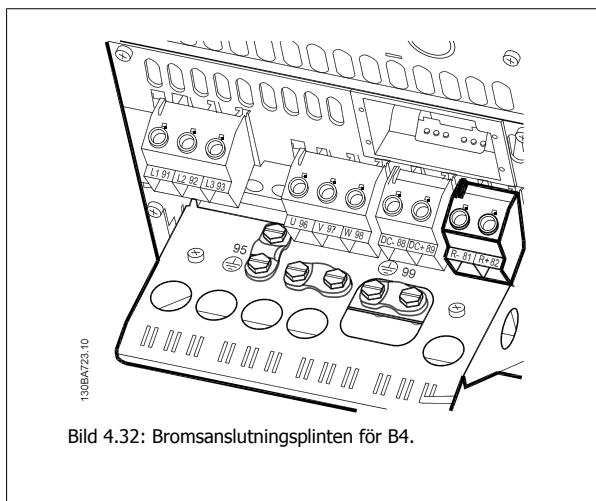


Bild 4.32: Bromsanslutningsplinten för B4.

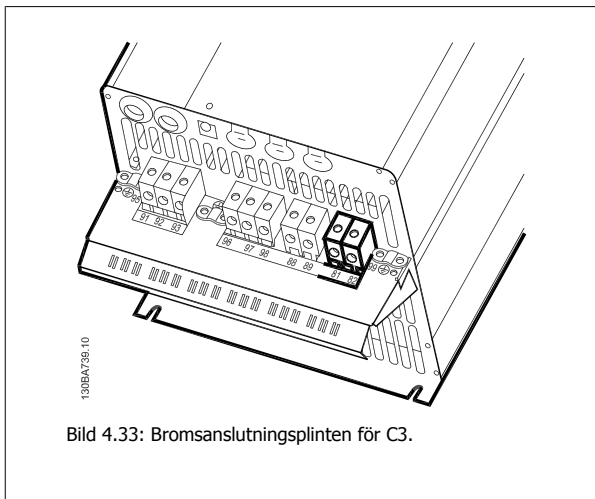


Bild 4.33: Bromsanslutningsplinten för C3.

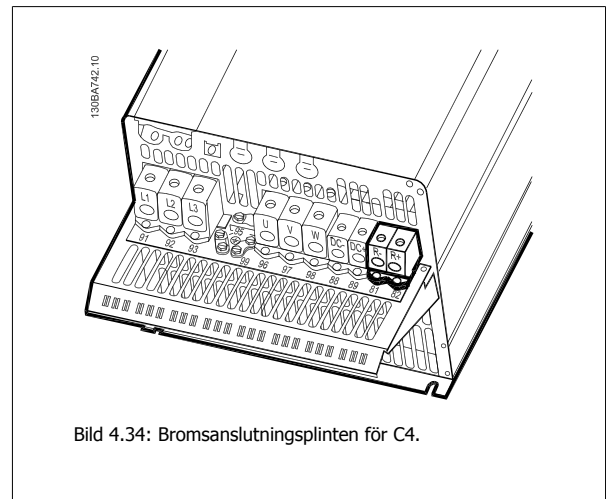


Bild 4.34: Bromsanslutningsplinten för C4.



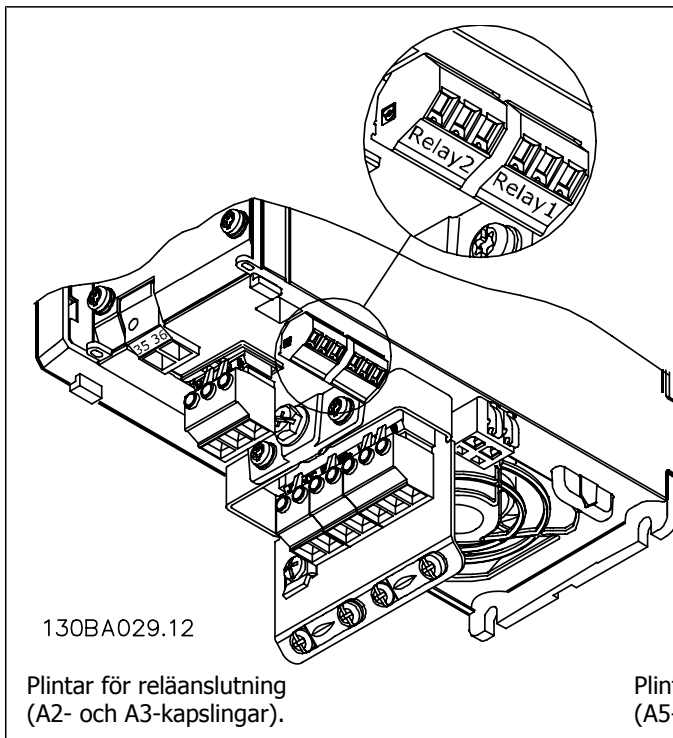
**OBS!**

Om kortslutning inträffar i bromsens IGBT använder du en huvudströmbrytare eller kontaktor för att koppla från frekvensomformaren från nätet, så att effektförlust i bromsotståndet förhindras. Det är bara frekvensomformaren som bör styra kontaktorn.

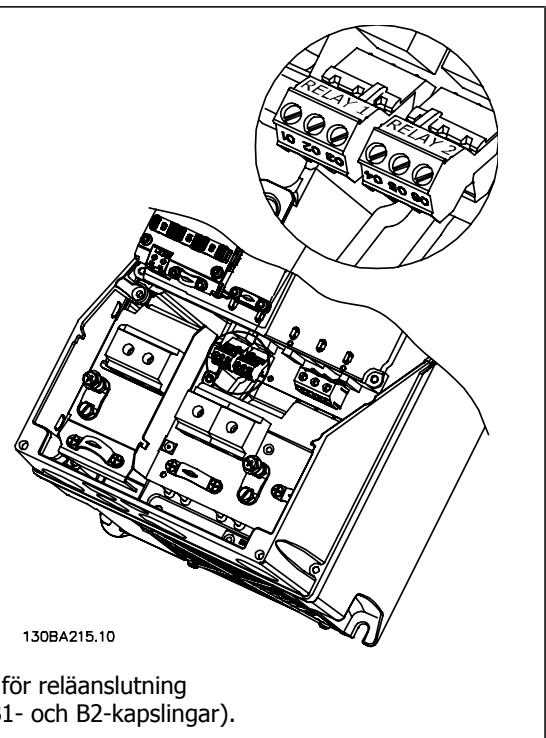
**4.1.23 Reläanslutning**

För att ställa in reläutgång, se par.grupp 5-4\* Reläer.

Nr.	01 - 02	slutande (normalt öppen)
	01 - 03	brytande (normalt stängd)
	04 - 05	slutande (normalt öppen)
	04 - 06	brytande (normalt stängd)

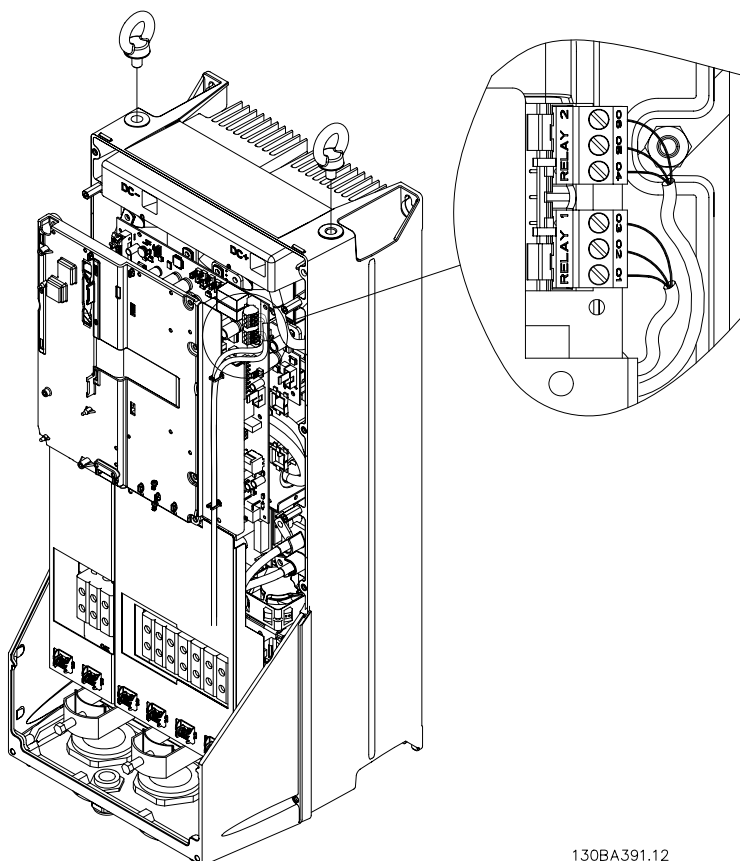


Plintar för reläanslutning (A2- och A3-kapslingar).



Plintar för reläanslutning (A5-, B1- och B2-kapslingar).

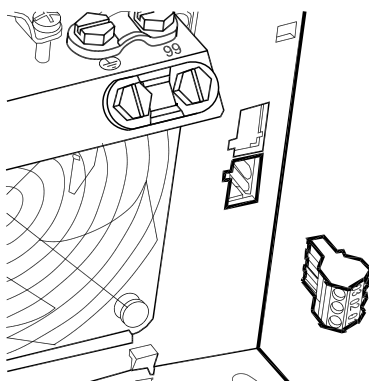
4



130BA391.12

Bild 4.35: Plintar för reläanslutning (C1- och C2-kapslingar).

Reläanslutningarna visas i håltagningarna med reläkontakterna (från tillbehörspåsen) monterade.



130BA726.10

Bild 4.36: Plintar för reläanslutning för B3. Endast en håltagning är monterad från fabrik.



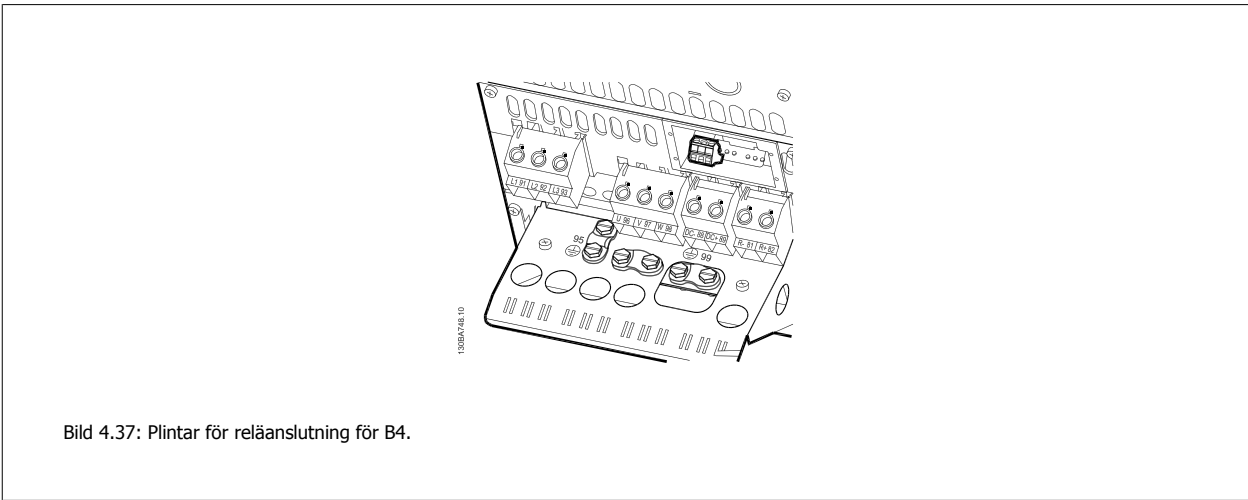


Bild 4.37: Plintar för reläanslutning för B4.

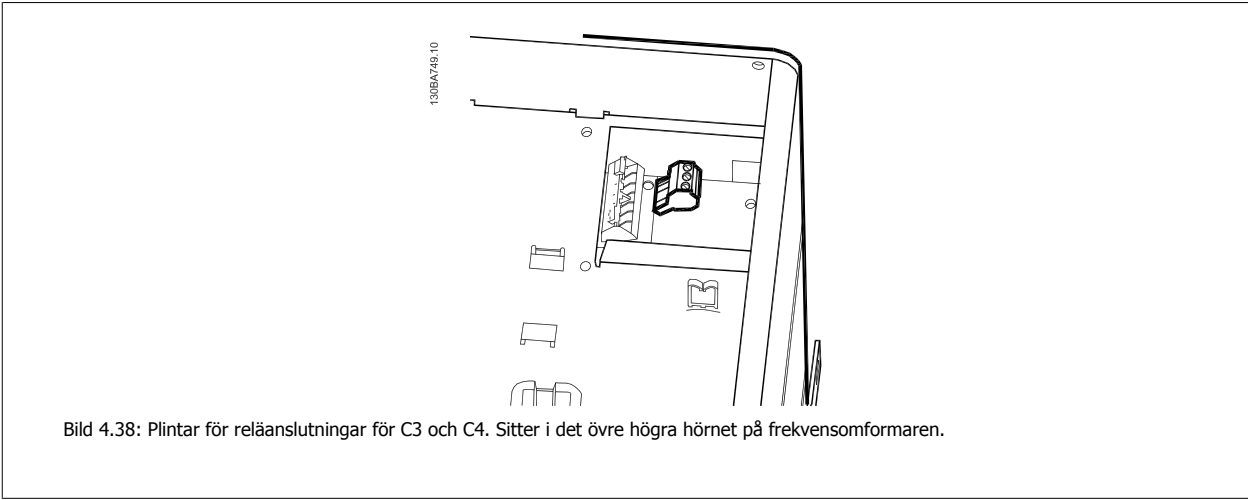


Bild 4.38: Plintar för reläanslutningar för C3 och C4. Sitter i det övre högra hörnet på frekvensomformaren.

**4.1.24 Reläutgång**

Relä 1

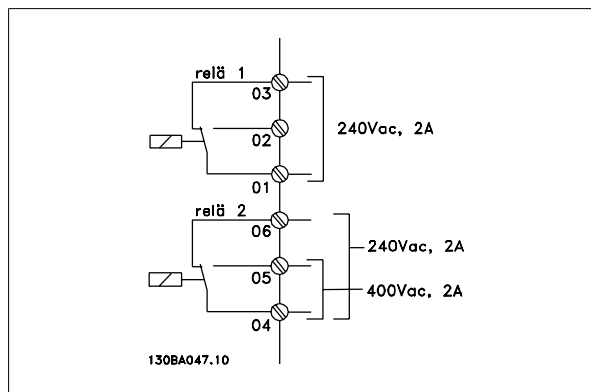
- Plint 01: allmän
- Plint 02: normalt öppen 240 V AC
- Plint 03: normalt stängd 240 V AC

## Relä 2

- Plint 04: allmän
- Plint 05: normalt öppen 400 V AC
- Relä 06: normalt stängd 240 V AC

Relä 1 och relä 2 programmeras i par. 5-40, 5-41 och 5-42.

Ytterligare reläutgångar tillgängliga via tillvalsmodul MCB 105.



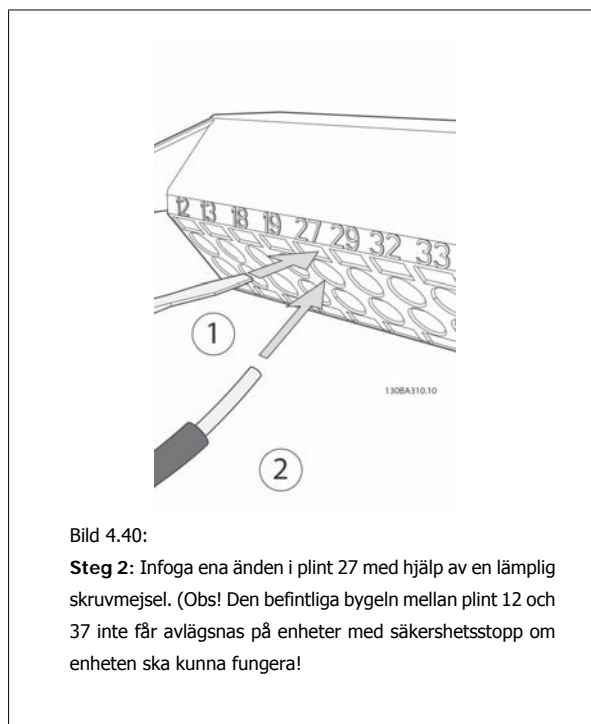
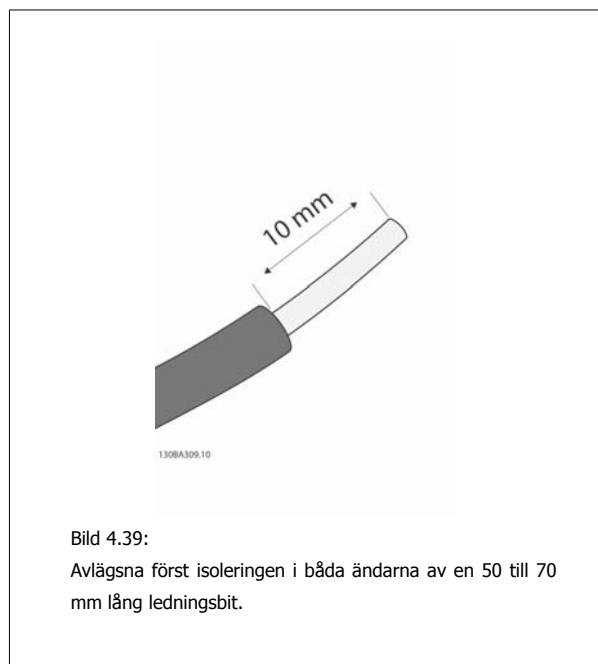
## 4

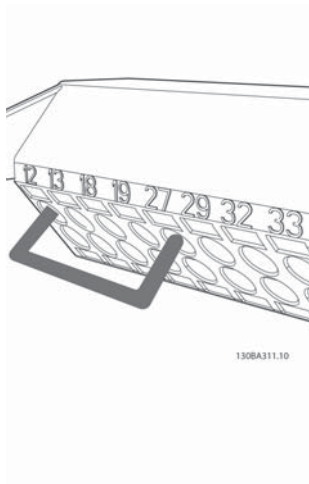
## 4.1.25 Test av motorn och rotationsriktningen.



Observera att oavsiktlig motorstart kan inträffa. Se till att ingen personal eller utrustning är i fara!

Följ stegen nedan för att testa motoranslutningen och rotationsriktningen. Börja utan ström till enheten.





**Bild 4.41:**  
 Infoga den andra änden i plint 12 eller 13. (Obs! Den befintliga bygeln mellan plint 12 och 37 inte får avlägsnas på enheter med säkerhetsstopp om enheten ska kunna fungera!)



**Bild 4.42:**  
 Slå på enheten och tryck på [Off]-knappen. I det här tillståndet ska motorn inte rotera. Du kan när som helst trycka på [Off] för att stoppa motorn. Observera att lysdioden på [Off]-knappen ska vara tänd. Om larm eller varningar blinkar, hittar du information om dessa i kapitel 7.



**Bild 4.43:**  
 Vid tryck på knappen [Hand on] ska lysdioden ovanför ovanför knappen tändas och motorn rotera.



**Bild 4.44:**  
**Steg 6:** Motorns varvtal visas på LCP:n. Det kan justeras med pilknapparna upp ▲ och ned ▼.



Bild 4.45:  
Använd pilknapparna vänster ◀ och höger ▶ för att flytta markören. Detta gör att varvtalet kan ändras i större steg.



Bild 4.46:  
**Steg 8:** Tryck på [Off]-knappen för att stoppa motorn igen.

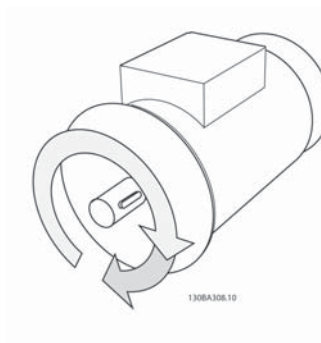
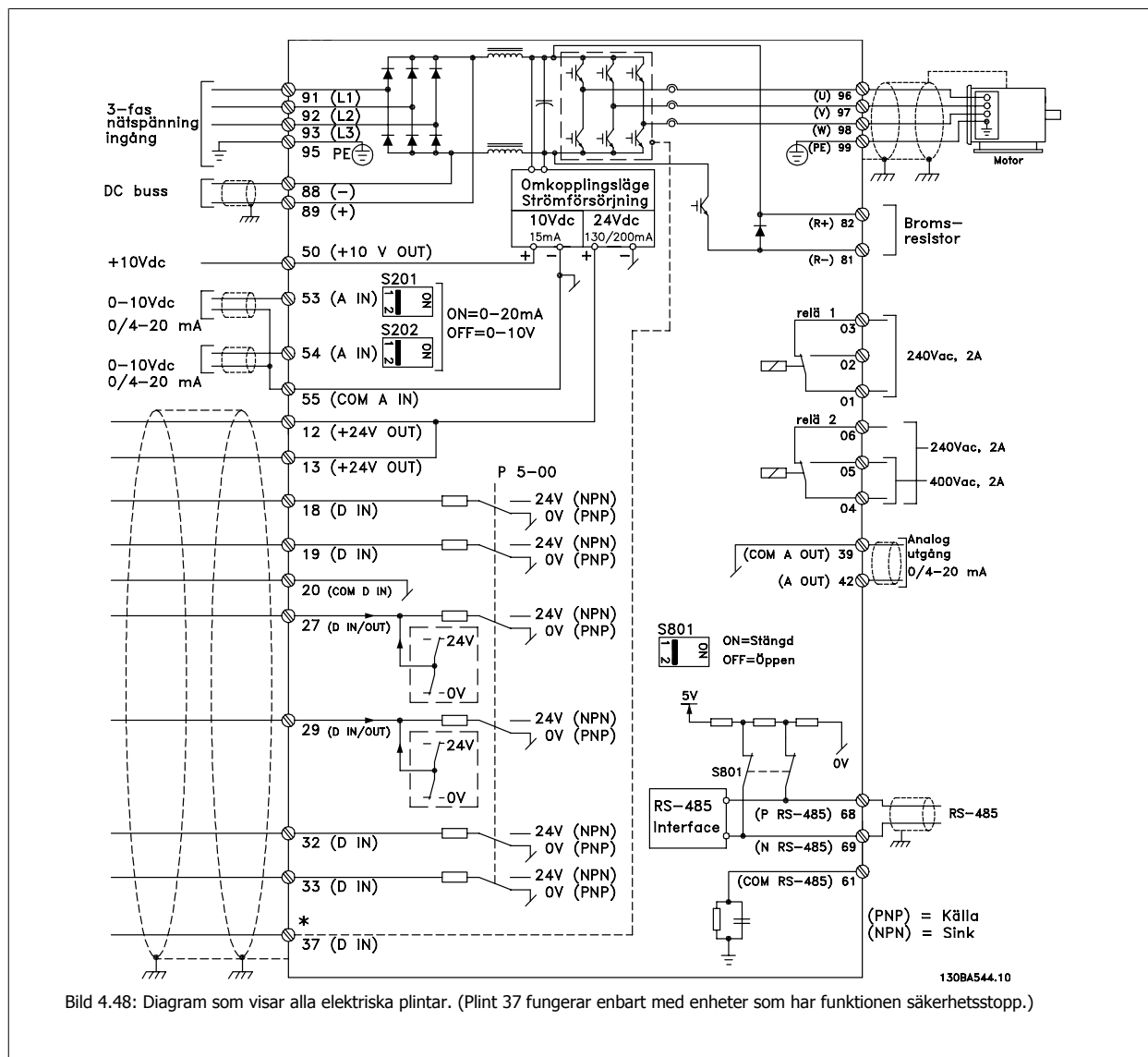


Bild 4.47:  
**Steg 9:** Byt ut två motorledningar om du inte får önskad rotationsriktning.



Koppla bort strömmen från frekvensomformaren innan byte av motorledningar utförs.

### 4.1.26 Elektrisk installation och styrkablar



Väldigt långa styrkablar och analoga signaler kan, i ett fåtal fall och beroende på installationen, resultera i brumloopar om 50/60 Hz på grund av störningar från nätkablarna.

Om detta inträffar avbryter du skärmen eller sätter en 100 nF-kondensator mellan skärmen och chassit.

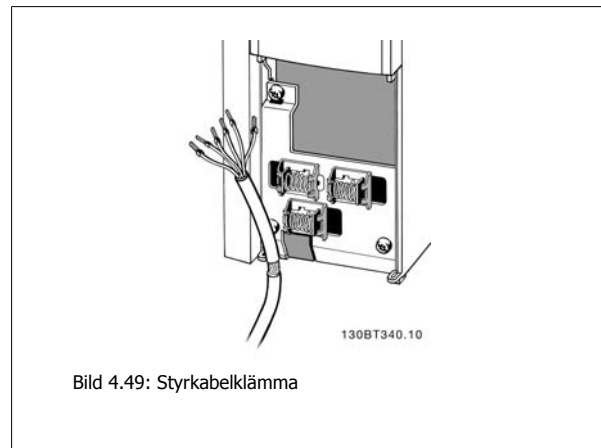
**OBS!**  
 Gemensamma digitala och analoga ingångar och utgångar ska anslutas till separata gemensamma plintar, 20, 39 och 55. Detta eliminerar jordströmsstörningar mellan grupperna. Exempelvis kan inkoppling av digitala ingångar störa analoga ingångar.

**OBS!**  
 Styrkablar måste vara skärmade/arrerade.

1. Använd en klämma från tillbehörspåsen för att ansluta skärmen till frekvensomformarens jordningsplåt för styrkablar.

Se avsnittet med titeln *Jordning av skärmade/ärmerade styrkablar* för korrekt anslutning av styrkablar.

## 4



#### 4.1.27 Brytare S201, S202 och S801

Brytare S201 (AI 53) och S202 (AI 54) används för att välja en ström- (0-20 mA) eller spänningskonfiguration (0 till 10 V) för respektive analog ingångsplint, 53 och 54.

Brytare S801 (BUS TER.) kan användas för att aktivera avslutning på RS-485-porten (plint 68 och 69).

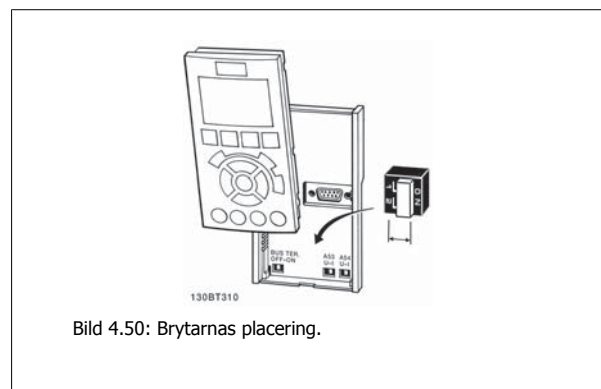
Observera att brytarna kan vara täckta av ett eventuellt monterat tillval.

**Standardinställning:**

S201 (AI 53) = OFF (spänningsingång)

S202 (AI 54) = OFF (spänningsingång)

S801 (Bussavslutning) = OFF



## 4.2 Slutoptimering och testning

### 4.2.1 Slutoptimering och testning

Följ stegen nedan för att optimera motoraxelprestanda och frekvensomformaren för den anslutna motorn och installationen. Se till att frekvensomformaren och motorn är anslutna och att strömmen är på.



**OBS!**

Kontrollera att den inkopplade utrustningen är klar innan du slår på den.

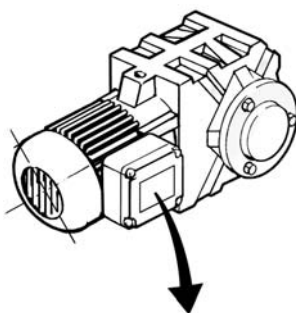
4

#### Steg 1. Leta upp motormärkskylten



**OBS!**

Motorn är antingen stjärn- (Y) eller deltakopplad ( $\Delta$ ). Den här informationen finns på motorns märkskylt.



<b>BAUER</b>		D-73734 ESLINGEN	
3~ MOTOR NR. 1827421		2003	
S/E005A9			
		1,5	kW
$n_s$	31,5	/min.	400 Y V
$n_r$	1400	/min.	50 Hz
$\cos \varphi$	0,80		3,6 A
1,7L			
B	IP 65	H1/1A	

130BT307

Bild 4.51: Exempel på motorns märkskylt

#### Steg 2. Skriv in uppgifterna från motorns märkskylt i den här parameterlistan

Du kommer åt den här listan genom att först trycka på [QUICK MENU] och sedan välja "Q2 Snabbinstallation".

1.	Motoreffekt [kW] eller Motoreffekt [Hkr]	par. 1-20 par. 1-21
2.	Motorspänning	par. 1-22
3.	Motorfrekvens	par. 1-23
4.	Motorström	par. 1-24
5.	Nominellt motorvarvtal	par. 1-25

Tabell 4.16: Motorrelaterade parametrar

**Steg 3. Aktivera Automatisk motoranpassning (AMA)**

Bäst möjliga prestanda får du om AMA används. AMA beräknar automatiskt mätvärden för den anslutna motorn och kompenserar för installationsvariationer.

1. Anslut plint 27 till plint 12 eller använd [QUICK MENU] och "Q2 snabbinstallation" och ställ plint 27 parameter 5-12 på *Ingen funktion* (parameter 5-12 [0])
2. Tryck på [QUICK MENU] och välj "Q3 Funktionsinställningar" och välj sedan "Q3-1 allmänna inställningar" och "Q3-10 Avancerade motorinställningar" och bläddra ned till AMA parameter 1-29.
3. Tryck på OK för att starta AMA-parameter 1-29.
4. Välj mellan fullständig och reducerad AMA. Om sinusvägfilter har monterats kör du reducerad AMA eller tar bort sinusvägfiltret under AMA-körningen.
5. Tryck på [OK]. Displayen visar "Tryck [Hand On] för att starta AMA".
6. Tryck på [Hand on]. En förloppsindikator visar om AMA körs.

**Stoppa AMA under drift**

1. Tryck på [OFF] - frekvensomformaren går in i larmläge och displayen visar att AMA avslutades av användaren.

**Lyckad AMA**

1. Displayen visar "Tryck [OK] för att slutföra AMA".
2. Tryck på [OK] för att avsluta AMA-läget.

**Misslyckad AMA**

1. Frekvensomformaren går in i larmläge. Du hittar en beskrivning av larmet i avsnittet *Felsökning*.
2. "Rapportvärde" i [Alarm Log] visar den senaste mätsekvensen som utfördes av AMA, innan frekvensomformaren gick in i larmläge. Detta nummer tillsammans med beskrivningen av larmet är till hjälp vid felsökningen. Var noga med att ange nummer och larmbeskrivning när Danfoss Service kontaktas.

**OBS!**

En misslyckad AMA orsakas ofta av felaktigt angivna data från motormärkskylten eller för stor skillnad mellan motoreffektstorleken och frekvensomformarens effektstorlek.

**Steg 4. Ställ in varvtalsgräns och ramptid**

Ställ in önskade gränser för varvtal och ramptid.

Minimireferens	par. 3-02
Maximireferens	par. 3-03

Motorvarvtal, nedre gräns	par. 4-11 eller 4-12
Motorvarvtal, övre gräns	par. 4-13 eller 4-14

Uppramptid 1 [s]	par. 3-41
Nedramptid 1 [s]	par. 3-42

Se avsnittet *Programmera frekvensomformaren, Snabbmenyläge* för enklare inställningar av dessa parametrar.



## 5 Manövrering av frekvensomformaren

### 5.1 Tre sätt att manövrera

#### 5.1.1 Tre sätt att manövrera

Frekvensomformaren kan manövreras på 3 sätt:

1. Grafisk lokal manöverpanel (GLCP), se 5.1.2
2. Numerisk lokal manöverpanel (NLCP), se 5.1.3
3. RS-485 seriell kommunikation eller USB, båda för datoranslutning, se 5.1.4

Om frekvensomformaren är utrustad med fältbusstillval, se relevant dokumentation.

#### 5.1.2 Så styr du den grafiska LCP (GLCP)

Följande instruktioner gäller för GLCP (LCP 102).

GLCP är uppdelad i fyra funktionsgrupper:

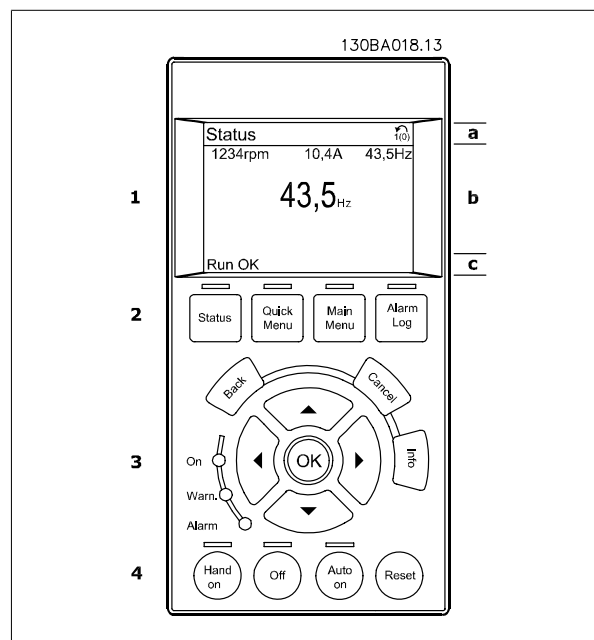
1. Grafisk display med statusrader.
2. Menyknappar och indikeringslampor - lägesval, ändring av parametrar och växling mellan visningsfunktioner.
3. Navigationsknappar och indikeringslampor (lysdioder).
4. Manöverknappar och indikeringslampor (lysdioder).

##### Grafisk display:

LCD-displayen är bakgrundsbelyst med totalt 6 alfanumeriska rader. Alla data visas i LCP:n som kan visa upp till fem driftsvariabler i läget [Status].

##### Teckenrader i displayen:

- a. **Statusrad:** Statusmeddelanden som visar ikoner och grafik.
- b. **Rad 1-2:** Rader som visar driftdata och variabler som användaren har definierat eller valt. Du kan lägga till maximalt en extra rad genom att trycka på [Status].
- c. **Statusrad:** Statusmeddelanden som visar text.



Displayen delas upp i tre områden:

**Toppdelen (a)** visar status i statusläge eller upp till 2 variabler i icke-statusläge och vid larm/varning.

Den aktiva menyn (vald som Aktiv meny i par. 0-10) visas. Vid programmering i en annan meny än den aktiva menyn, visas numret för den meny som programmeras till höger inom parentes.

**Mittendelen (b)** visar upp till 5 variabler och tillhörande enhet, oberoende av status. (I händelse av larm/varning visas varningen i stället för variabeln.)

Du kan växla mellan tre statusavläsningsskärmar genom att trycka på [Status]-knappen.

Driftvariabler med olika format visas i de olika statusskärmarna - se nedan.

Flera värden eller mätvärden kan länkas till var och en av de visade driftvariablerna. Värden/mätvärdena som visas kan definieras via parametrarna 0-20, 0-21, 0-22, 0-23 och 0-24 som du kommer åt via [QUICK MENU], "Q3 Funktionsinställningar", "Q3-1 Allmänna inställningar", "Q3-13 Visningsinställningar".

Varje avläsningsparameter som väljs i par. 0-20 till 0-24 har en egen skala och egna siffror efter ett eventuellt decimalkomma. Om en parameter har ett större numeriskt värde leder det till att färre decimaler visas.

Ex.: Aktuell avläsning:

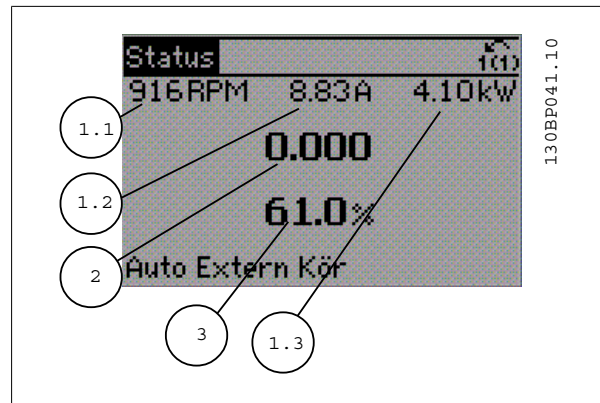
5,25 A; 15,2 A 105 A.

#### Statusdisplay I:

Denna avläsningsstatus är standard efter start eller initiering.

Använd [INFO] för att hämta information om värdenas/mätvärdenas länkar till de visade driftvariablerna (1,1, 1,2, 1,3, 2 och 3).

Se driftvariablerna som visas på displayen i den här bilden. 1,1, 1,2 och 1,3 visas i liten storlek. 2 och 3 visas i medelstor storlek.

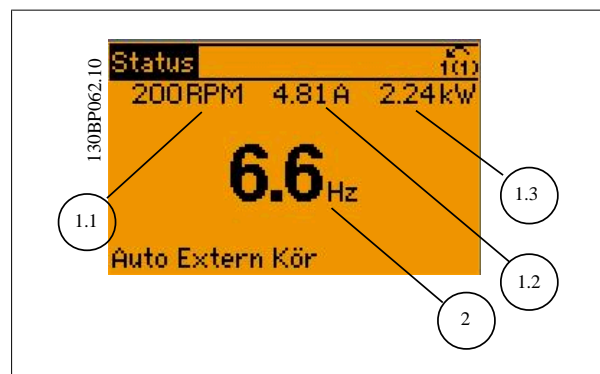


#### Statusdisplay II:

Se driftvariablerna (1,1, 1,2, 1,3 och 2) som visas på displayen i den här bilden.

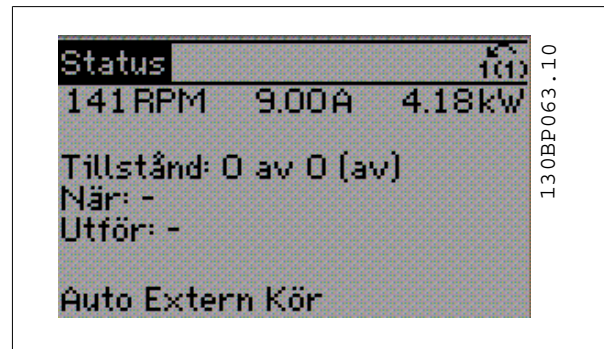
I exemplet har Varvtal, Motorström, Motoreffekt och Frekvens valts som variabler på första och andra raden.

1,1, 1,2 och 1,3 visas i liten storlek. 2 visas i stor storlek.



**Statusdisplay III:**

Den här skärmen visar händelse och åtgärd från Smart Logic Control. Mer information finns i avsnittet *Smart Logic Control*.

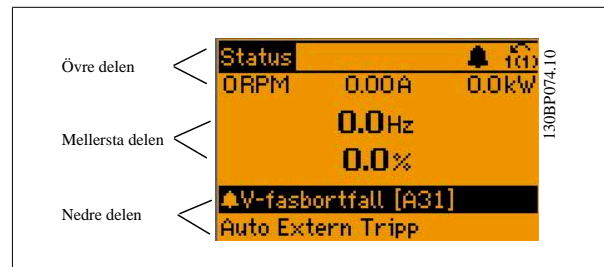


Nedre delen visar alltid frekvensomformarens statusläge.

**Justering av displaykontrast**

Tryck på [Status] och [▲] för mörkare display

Tryck på [Status] och [▼] för ljusare display

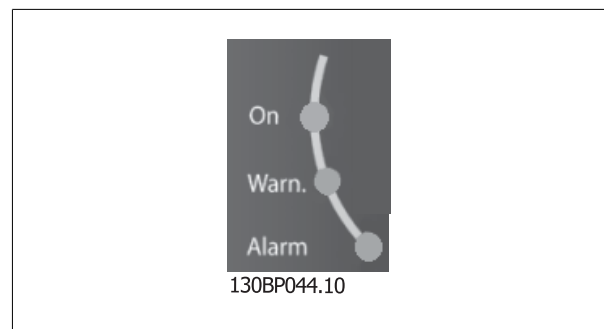


**Indikeringslampor (lysdioder):**

Om vissa gränsvärden överskrids tänds larm- och/eller varningslampan. En status- och larmtext visas på kontrollpanelen.

På-lampan lyser när ström matas till frekvensomformaren via nätpänning, en DC-bussanslutning eller en extern 24 V-försörjning. Samtidigt tänds bakgrundsbelysningen.

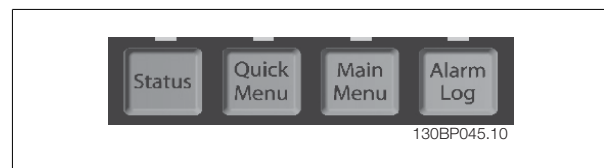
- Grön lysdiod/On: Styrsektionen är igång.
- Gul lysdiod/Warn.: Anger en varning.
- Blinkande röd lysdiod/Alarm: Anger ett larm.



**GLCP-knappar**

**Menyknappar**

Menyknapparna är uppdelade i funktionsområden. Knapparna under displayen och indikeringslamporna används för parameterinställning, inklusive val av visningsläge vid normal drift.



**[Status]**

anger status för frekvensomformaren och/eller motorn. 3 olika avläsningar kan väljas genom att [Status]-knappen trycks ned:

Avläsning med 5 rader, avläsning med 4 rader eller Smart Logic Control.

Använd **[Status]** för att välja visningsläge och för att ändra tillbaka till displayläge från antingen snabbinstallations-, huvudmeny- eller larmläget. Använd också knappen [Status] för att växla mellan enkelt och dubbelt avläsningsläge.

**[Quick Menu]**

möjliggör snabb inställning av frekvensomformaren. De vanligaste HVAC-funktionerna kan programmeras här.

[Quick Menu] består av:

- **Personlig meny**
- **Quick Set-up**
- **Funktionsmeny**
- **Gjorda ändringar**
- **Loggning**

Funktionsmenyn ger en snabb och enkel åtkomst till alla parametrar som krävs för större delen av HVACs tillämpningar, inklusive VAV och CAV försörjning och reutrfläktar, kyltornsfläkt, primär-, sekundär- och kondensvattenpumpar och annan pump, fläktar och kompressortillämpningar. Bland andra funktioner, har den också parametrar för att välja vilka variabler som ska visas på LCP, till exempel digitalt förinställda hastigheter, skalning av analoga referenser, stängda slingzoner, multizonttillämpningar och specifika funktioner som är relaterade till fläktar, pumpar och kompressorer.

Det går att komma åt snabbmenyparametrarna direkt, om inte ett lösenord har skapats via par. 0-60, 0-61, 0-65 eller 0-66.

Det går att växla direkt mellan Snabbmenyläge och Huvudmenyläge.

**[Main Menu]**

används för att programmera alla parametrar. Det går att komma åt huvudmenyparametrarna direkt om inte ett lösenord har skapats via par. 0-60, 0-61, 0-65 eller 0-66. De flesta tillämpningarna i HVAC är enklast att komma åt via "Quick Menu, Quick Set-up" och "Function Set-up" istället för att gå via huvudmenyparametrarna.

Det går att växla direkt mellan huvudmenyläge och snabbmenyläge.

Du kommer åt parameterkortkommandot genom att hålla ned **[Main Menu]**-knappen i tre sekunder. Parameterkortkommandot ger direkt tillgång till en parameter.

**[Alarm Log]**

visar en larmlista över de fem senaste larmen (numrerade A1-A5). Om du vill få ytterligare information om ett larm använder du pilknapparna för att gå till önskat larmnummer och trycker på [OK]. Information om frekvensomformarens tillstånd före larmläget visas.

Knappen larmlogg på LCP:n tillåter åtkomst till både larmlogg och underhållslogg.

**[Back]**

återgår till det föregående steget eller den föregående nivån i navigationsstrukturen.

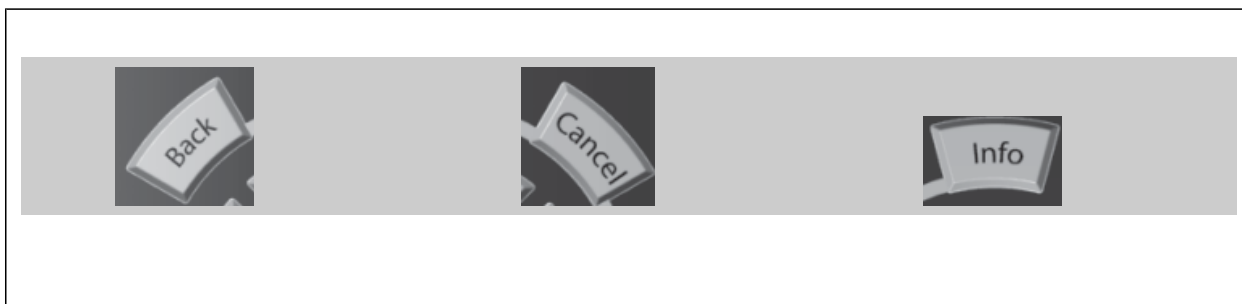
**[Cancel]**

föregående ändring eller kommando annulleras, förutsatt att displayen inte har ändrats.

**[Info]**

visar information om ett kommando, en parameter eller en funktion i ett displayfönster. [Info] ger utförlig information när detta behövs.

Avsluta infoläget genom att trycka på [Info], [Back] eller [Cancel].



#### Navigationssknappar

Använd de fyra navigationspilarna för att navigera mellan tillgängliga val i **[Quick Menu]**, **[Main Menu]** och **[Alarm log]**. Använd knapparna för att flytta markören.

**[OK]** används för att välja en parameter som markerats med markören och för att aktivera en parameterändring.



130BT117.10

**Knapparna** för lokal styrning finns nederst på manöverpanelen.



130BP046.10

#### [Hand On]

aktiverar styrningen av frekvensomformaren via GLCP:n. [Hand On] startar även motorn, och nu kan du också mata in motorvarvtalsdata med hjälp av pilknapparna. Knappen kan väljas som *Aktiverad* [1] eller *Inaktiverad* [0] via parameter 0-40 *[Hand on]-knapp på LCP*.

Följande styrsignaler fortsätter att vara aktiva när [Hand on] aktiveras:

- [Hand on] - [Off] - [Auto on]
- Reset-knapp
- Utrullningsstopp, i nverterat
- Reversering
- Menyval, lsb - Menyval, msb
- Stoppkommando från seriell kommunikation
- Snabbstopp
- DC-broms



#### OBS!

Externa stoppsignaler som aktiveras via styrsignaler eller en seriell buss åsidosätter ett startkommando via LCP:n.

#### [Off]

stoppa den anslutna motorn. Knappen kan väljas som *Aktiverad* [1] eller *Inaktiverad* [0] via parameter 0-41 *[Off]-knapp på LCP*. Om ingen extern stoppfunktion har valts och om knappen [Off] är inaktiv kan motorn stoppas genom att nätförsörjningen kopplas bort.

#### [Auto On]

möjliggör styrning av frekvensomformaren via styrplintarna och/eller via den seriella kommunikationen. När en startsignal aktiveras på styrplintarna och/eller bussen startar frekvensomformaren. Knappen kan väljas som *Aktiverad* [1] eller *Inaktiverad* [0] via parameter 0-42 *[Auto on]-knapp på LCP*.

**OBS!**

En aktiv HAND-OFF-AUTO-signal via de digitala ingångarna har högre prioritet än manöverknapparna [Hand on] - [Auto on].

**[Reset]**

används för att återställa frekvensomformaren efter ett larm (tripp). Den kan väljas som *Aktiverad* [1] eller *Inaktiverad* [0] via parameter 0-43 *Reset-knapp på LCP*.

Parameterkortkommandot kan utföras genom att [Main Menu]-knappen hålls ned i 3 sekunder. Parameterkortkommandot ger direkt tillgång till en parameter.

## 5

### 5.1.3 Så här används den numeriska LCP:n (NLCP)

Följande instruktioner avser NLCP (LCP 101).

**Manöverpanelen är uppdelad i fyra funktionsgrupper:**

1. Numeriskt teckenfönster
2. Menu-knappen och indikeringslampor - ändring av parametrar och växling mellan visningsfunktioner.n
3. Navigationsknappar och indikeringslampor (lysdioder).
4. Manöverknappar och indikeringslampor (lysdioder).

**OBS!**

Parameterkopiering är inte möjligt med den numeriska lokala manöverpanelen LCP 101.

**Välj ett av följande lägen**

**Statusläge:** Anger status för frekvensomformaren eller motorn.

Om ett larm inträffar växlar NLCP:n automatiskt till statusläget.

Ett antal larm kan visas.

**Snabbinstallations- eller huvudmenyläge:** Visar parametrar och parameterinställningar.

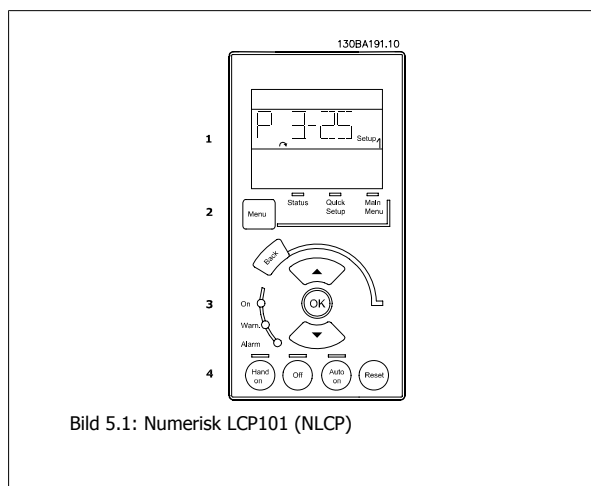


Bild 5.1: Numerisk LCP101 (NLCP)

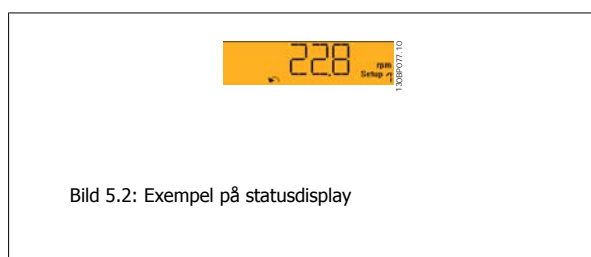


Bild 5.2: Exempel på statusdisplay

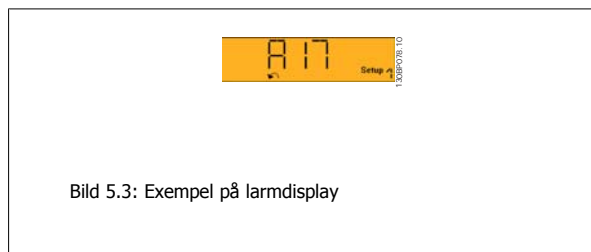


Bild 5.3: Exempel på larmdisplay

**Indikeringslampor (lysdioder):**

- Grön lysdiod/On: Anger om styrsektionen är på.
- Gul lysdiod/Vrn.: Anger en varning.
- Blinkande röd lysdiod/Alarm: Anger ett larm.

**Menu-knappen**

**[Menu] Välj ett av följande lägen**

- Status
- Snabbinstallation
- Huvudmeny

**Huvudmeny**

används för att programmera alla parametrar.

Det går att komma åt de här parametrarna direkt, om inte ett lösenord har skapats via par. 0-60, 0-61, 0-65 eller 0-66.

**Snabbinstallation** används för att konfigurera frekvensomformaren med hjälp av enbart de viktigaste parametrarna.

Parametervärdena kan ändras med upp- och nedpilarna medan värdet blinkar.

Välj Huvudmeny genom att trycka på [Menu]-knappen några gånger till lysdioden för huvudmenyn tänds.

Välj parametergruppen [xx-\_\_] och tryck på [OK]

Välj parametern \_\_-[xx] och tryck på [OK]

Om parametern är en matrisparameter väljer du matrisnumret och trycker på [OK]

Välj önskat datavärde och tryck på [OK].

**Navigationsknappar**

**[Back]**

för att gå bakåt

**Pil [▲] [▼]**

knapparna används för att manövrera mellan parametergrupper, parametrar och inom parametrar.

**[OK]**

används för att välja en parameter som markerats med markören och för att aktivera en parameterändring.

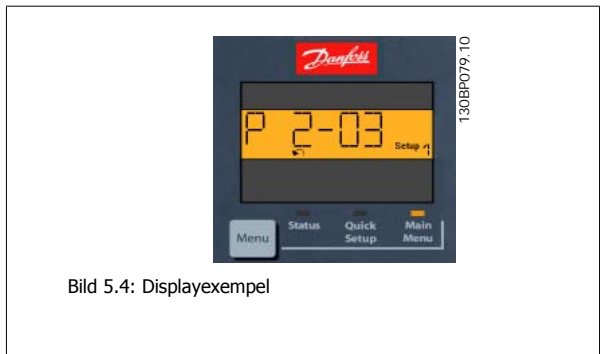


Bild 5.4: Displayexempel

**Manöverknappar**

Knapparna för lokal styrning finns nederst på manöverpanelen.

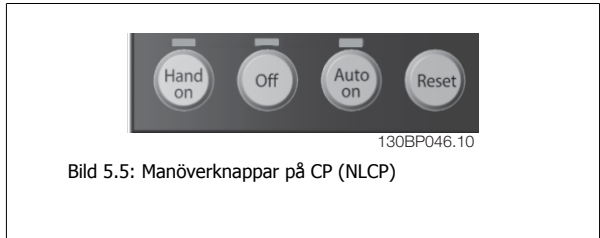


Bild 5.5: Manöverknappar på CP (NLCP)

**[Hand on]**

aktiverar styrningen av frekvensomformaren via LCP:n. [Hand On] startar även motorn och nu kan du också mata in motoravrtalsdata med hjälp av pilknapparna. Knappen kan väljas som *Aktiverad* [1] eller *Inaktiverad* [0] via parameter 0-40 [Hand on]-knapp på LCP.

Externa stoppsignaler som aktiveras via styrsignaler eller en seriell buss åsidosätter ett startkommando via LCP:n.

**Följande styrsignaler fortsätter att vara aktiva när [Hand on] aktiveras:**

- [Hand on] - [Off] - [Auto on]
- Reset-knapp
- Inverterat utdrifningsstopp
- Reversering
- Menyval, lsb - Menyval, msb
- Stoppkommando från seriell kommunikation
- Snabbstopp
- DC-broms

**[Off]**

stoppa den anslutna motorn. Knappen kan vara *Aktiverad* [1] eller *Inaktiverad* [0] via parameter 0-41 *[Off]-knapp på LCP*.

Om ingen extern stoppfunktion har valts och om knappen Off är inaktiv kan motorn stoppas genom att koppla ifrån huvudströmmen.

**[Auto on]**

möjliggör styrning av frekvensomformaren via styrplintarna och/eller via den seriella kommunikationen. När en startsignal aktiveras på styrplintarna och/eller bussen startar frekvensomformaren. Knappen kan väljas som *Aktiverad* [1] eller *Inaktiverad* [0] via parameter 0-42 *[Auto on]-knapp på LCP*.

**OBS!**

En aktiv HAND-OFF-AUTO-signal via de digitala ingångarna har högre prioritet än manöverknapparna [Hand on] [Auto on].

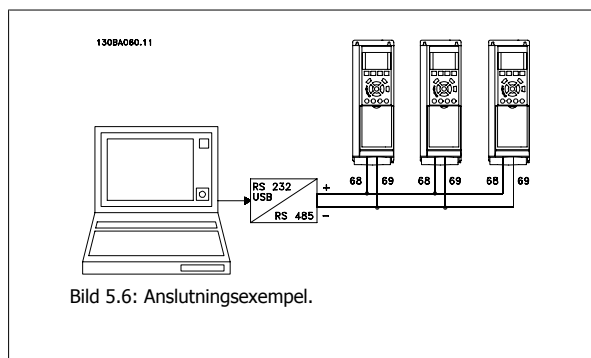
**5****[Reset]**

används för att återställa frekvensomformaren efter ett larm (tripp). Knappen kan vara *Aktiverad* [1] eller *Inaktiverad* [0] via parameter 0-43 *[Reset]-knapp på LCP*.

**5.1.4 RS-485-bussanslutning**

En eller flera frekvensomformare kan anslutas till en styrning (eller master) genom standardgränssnittet RS485. Plint 68 är ansluten till P-signalen (TX+, RX+), medan plint 69 är ansluten till N-signalen (TX-, RX-).

Om flera frekvensomformare ska anslutas till samma master måste dessa parallellkopplas.



För att undvika spänningsutjämningsströmmar i skärmen ska kabelns skärm förbindas till jord via plint 61, som är ansluten till ramen via en RC-länk.

**Bussavslutning**

RS-485-bussen ska avslutas med ett motståndsnät i de båda slutpunkterna. Om frekvensomformaren är den första eller den sista enheten i RS-485-slingan, anges switch S810 på styrkortet till ON.

Mer information finns i avsnittet *Switcharna S201, S202 och S801*.



### 5.1.5 Ansluta en PC till frekvensomformaren

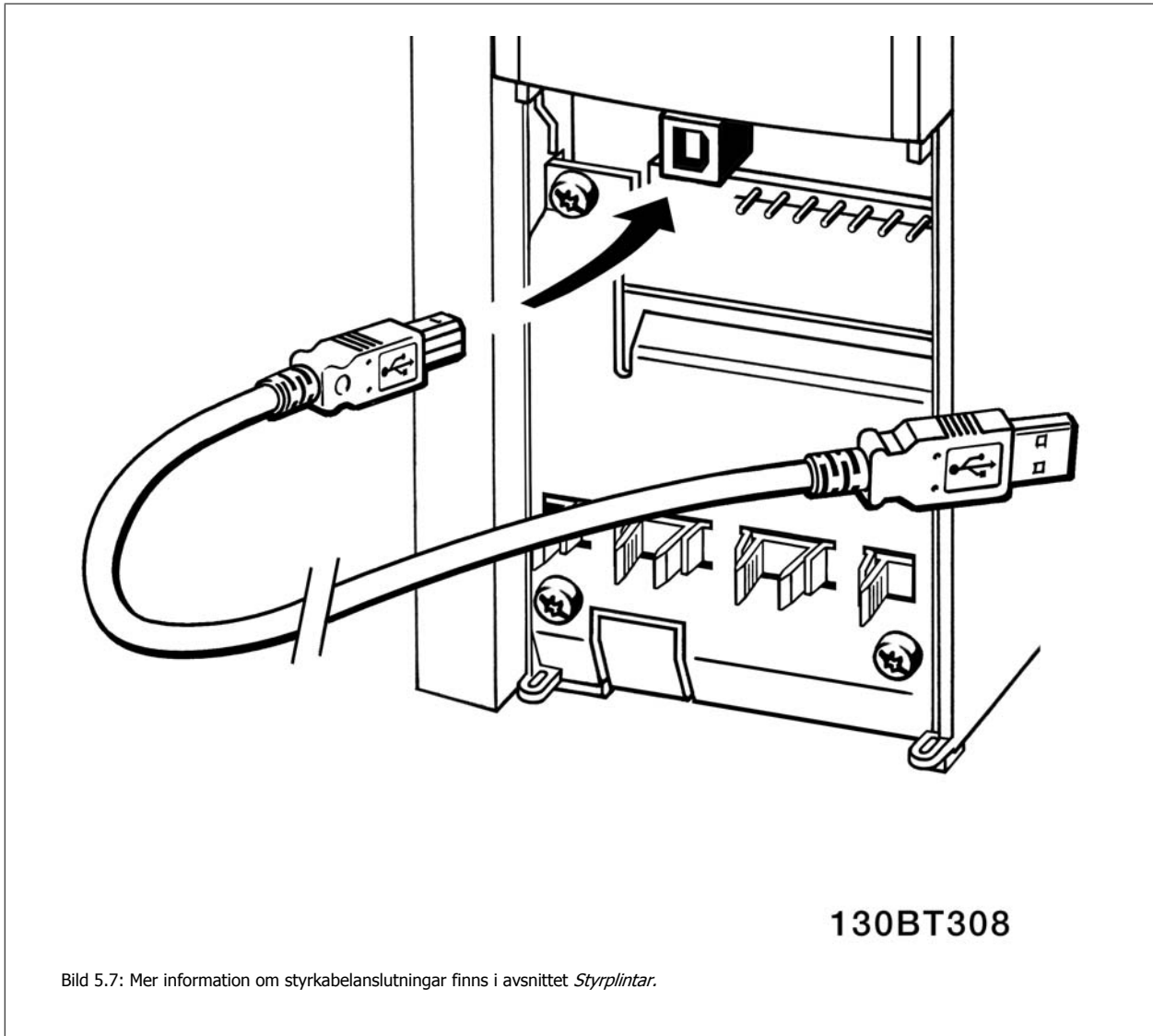
Om du vill styra frekvensomformaren från en PC installerar du konfigurationsprogrammet MCT 10.

PC:n ansluts via en vanlig (värd/enhet) USB-kabel eller via RS-485-gränssnittet, som visas i kapitlet *Installation > Installation av övriga anslutningar i VLT® HVAC-frekvensomformare FC 200 Design Guide*.



**OBS!**

USB-anslutningen är galvaniskt isolerad från nätspanningen (PELV) och andra högspänningsplintar. USB-anslutningen ansluts till skyddsjorden på frekvensomformaren. Använd endast isolerad laptop som PC-anslutning till USB-anslutningen på frekvensomformaren.



5

### 5.1.6 Programverktyg för PC

**PC-programvara - MCT 10**

Alla frekvensomformare är utrustade med en seriell kommunikationsport. Danfoss tillhandahåller ett PC-verktyg för kommunikation mellan dator och frekvensomformare, konfigurationsprogrammet MCT 10 (VLT Motion Control Tool).

**Konfigurationsprogrammet MCT 10**

MCT 10 är ett lättanvänt, interaktivt verktyg som används för att ställa in parametrar i våra frekvensomformare. Du kan även hämta MCT 10 från Danfoss webbplats: [//www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/SoftwareDownload/DDPC+Software+Program.htm](http://www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/SoftwareDownload/DDPC+Software+Program.htm).

Konfigurationsprogrammet MCT 10 är bra när du vill:

- Planera ett kommunikationsnätverk offline. MCT 10 innehåller en komplett frekvensomformardatabas
- Utföra inkörning av frekvensomformare online
- Spara inställningar för alla frekvensomformare
- Byta ut en frekvensomformare i ett nätverk
- Enkel och korrekt dokumentation av inställningarna för frekvensomformaren.
- Utöka ett befintligt nätverk
- Kommande frekvensomformare stöds

## 5

Konfigurationsprogrammet MCT 10 stöder Profibus DP-V1 via en masterclass 2-anslutning. Den gör det möjligt att läsa/skriva parametrar online i en frekvensomformare via Profibus-nätverket. Därmed behövs inte något extra kommunikationsnätverk.

**Spara frekvensomformarinställningar:**

1. Anslut en PC till enheten via USB-porten (Obs! Använd en bärbar dator, som har isolerats från nätet, tillsammans med USB-porten. Om detta görs på annat sätt kan utrustningen skadas.)
2. Öppna konfigurationsprogrammet MCT 10.
3. Välj "Read from drive"
4. Välj "Save as"

Alla parametrar har nu lagrats i datorn.

**Läsa in frekvensomformarinställningar:**


1. Ansluta en PC till frekvensomformaren via USB-porten
2. Öppna konfigurationsprogrammet MCT 10.
3. Välj "Open" - de lagrade filerna visas
4. Öppna den önskade filen.
5. Välj "Write to drive"

Alla parameterinställningar överförs nu till frekvensomformaren.

En separat manual för konfigurationsprogrammet MCT 10 finns tillgänglig: *MG.10.Rx.yy*.

**Moduler för konfigurationsprogrammet MCT 10**

Följande moduler ingår i programpaketet:

	<b>Konfigurationsprogrammet MCT 10</b> Inställning av parametrar Kopiering till och från frekvensomformare Dokumentation och utskrift av parameterinställningar inklusive diagram
<b>Utök. användargränssnitt</b> Schema för preventivt underhåll Klockinställningar Timerstyrd åtgärdsprogrammering Konfiguration av Smart Logic Control	

**Beställningsnummer:**

Beställ CD-skivan innehållande konfigurationsprogrammet MCT 10 med kodnumret 130B1000.

Du kan även hämta MCT 10 från Danfoss webbplats: [WWW.DANFOSS.COM](http://WWW.DANFOSS.COM), affärsområdet: *Motion Controls*.

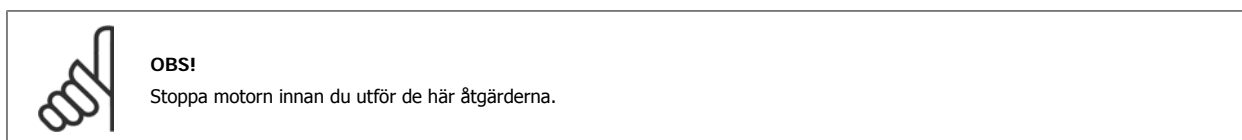
### 5.1.7 Tips och råd

*	I de flesta HVAC-tillämpningar ger Quick Menu, Quick Set-up och Function Set-up en enkel och snabb åtkomst till alla parametrar som krävs.
*	Att utföra en AMA, när möjlighet ges, garanterar bästa axelprestanda
*	Displayens kontrast kan justeras genom att trycka på [Status] och [▲] för mörkare eller genom att trycka på [Status] och [▼] för ljusare display.
*	Under [Snabbmeny] och [Gjorda ändringar] visas alla parametrar som har ändrats från fabriksinställningen
*	Tryck och håll ned [Main Menu]-knappen i 3 sekunder för att komma åt valfri parameter
*	I servicesyfte rekommenderas det att alla parametrar kopieras till LCP:n, se parameter 0-50 för ytterligare information

Tabell 5.1: Tips och råd

### 5.1.8 Snabböverföring av parameterinställningar med GLCP

När inställningen av en frekvensomformare är slutförd bör du lagra informationen i GLCP:n eller på en PC via konfigurationsprogrammet MCT 10.



#### Datalagring i LCP:

1. Gå till parameter 0-50 *LCP-kopiering*
2. Tryck på [OK]
3. Välj "Alla till LCP"
4. Tryck på [OK]

Alla parameterinställningar sparas nu i GLCP:n, som förloppsindikatorn visar. När den når 100 % trycker du på [OK].

GLCP:n kan nu anslutas till en annan frekvensomformare, och parameterinställningarna kan kopieras till den frekvensomformaren.

#### Dataöverföring från LCP till frekvensomformare:

1. Gå till parameter 0-50 *LCP-kopiering*
2. Tryck på [OK]
3. Välj "Alla från LCP"
4. Tryck på [OK]

Parameterinställningarna som lagrats i GLCP:n överförs nu till frekvensomformaren, som förloppsindikatorn visar. När den når 100 % trycker du på [OK].

### 5.1.9 Initiering till fabriksinställningar

Frekvensomformaren kan återställas till fabriksinställningar på två sätt:

#### Rekommenderad initiering (via par. 14-22)

1. Välj par. 14-22
2. Tryck på [OK]
3. Välj "initiering" (på NLCP väljs "2")
4. Tryck på [OK]
5. Slå från strömmen till enheten och vänta tills displayen har stängts av.

6. Slå på strömmen och frekvensomformaren återställs. Observera att den första starten tar några sekunder extra.

Par. 14-22 initierar allt utom:

14-50	<i>RFI 1</i>
8-30	<i>Protokoll</i>
8-31	<i>Adress</i>
8-32	<i>Baudhastighet</i>
8-35	<i>Min. svarsfördröjning</i>
8-36	<i>Max. svarsfördröjning</i>
8-37	<i>Max. fördröjning mellan byte</i>
15-00 till 15-05	Driftdata
15-20 till 15-22	Historiklogg
15-30 till 15-32	Fellogg

**OBS!**

Parametrar som väljs i *Personlig meny*, förblir som de är, med standardfabriksinställning.

**5****Återgång till fabriksprogrammering****OBS!**

När återgång till fabriksprogrammering utförs, återställs samtidigt inställningar för seriell kommunikation, RFI-filter (par. 14-50) och fellogg.

Tar bort de parametrar som har valts i *Personlig meny*.

1. Bryt nätspanningen och vänta tills displayen slocknat.
- 2a. Tryck på [Status] - [Main Menu] - [OK] samtidigt som du startar GLCP.
- 2b. Tryck på [Menu] medan du startar LCP 101, numerisk display
3. Släpp knapparna efter 5 sekunder.
4. Frekvensomformaren är nu programmerad enligt fabriksinställningarna.

Denna parameter initierar allt utom:

15-00	<i>Drifttimmar</i>
15-03	<i>Inkopplingar</i>
15-04	<i>Övertemperaturer</i>
15-05	<i>Överspänningar</i>

## 6 Programmering av frekvensomformaren

### 6.1 Programmering

#### 6.1.1 Parameterkonfiguration

Grupp	Namn	Funktion
0-	Drift/display	Parametrar som används för att programmera frekvensomformarens fundamentala funktioner och LCP-display: Språkval; val av vilka variabler som ska visas i varje position i displayen (t.ex. statiskt kanaltryck eller kondensatorvattnets returtemperatur kan visas med börvärdet i små siffror i den övre raden och återkopplingen med stora siffror mitt i displayen); aktivera/inaktivera LCP-tangenter/knappar; lösenord för LCP; ladda upp och hämta igångkörningsparametrar till/från LCP och ställa in den inbyggda klockan.
1-	Last/motor	Parametrar som används för att konfigurera frekvensomformaren för den specifika tillämpningen och den specifika motorn: Drift med eller utan återkoppling; tillämpningstyp tex. kompressor, fläkt eller centrifugalpump; motorns märkdata; automatisk justering av frekvensomformaren mot motorn för optimal prestanda; flygande start (används normalt i fläkttillämpningar) och termiskt motorskydd.
2-	Bromsar	Parametrar som används för att konfigurera frekvensomformarens bromsfunktioner. Trots att de inte är vanliga i HVAC-tillämpningar, kan de vara speciellt användbara i fläkttillämpningar. Parametrar är bland annat: DC-bromsning; dynamisk/motståndsbroms och överspänningskontroll (som ger automatisk justering av fartminskningstakt (automatisk ramp) för att undvika tripp vid inbromsning av stora tröga fläktar)
3-	Referens/ramper	Parametrar som används för att programmera minimi- och maximireferensgränser för varvtal (v/m/Hz) utan återkoppling eller i faktiska enheter vid drift med återkoppling; digitala/förinställda referenser; joggvarvtal; definition av källan för varje referens (tex. vilken analog ingång som referenssignalen är ansluten till); upprampning/nedrampning och inställningar för digital potentiometer.
4-	Gränser/varningar	Parametrar som används för att programmera gränser och varningar: Tillåten motorriktning; minimi- och maximimotorvarvtal (tex. i pumptillämpningar är det vanligt att programmera ett minimivarvtal om ungefär 30-40 % för att säkerställa att pumptätningar hela tiden får tillräcklig smörjning, undvika kavitering och säkerställa att tillräckligt tryck produceras hela tiden för att skapa flöde); moment och strömbegränsning för att skydda pumpen, fläkten eller kompressorn som drivs av motorn; varningar för låg/hög ström, varvtal, referens och återkoppling; motorfasskydd saknas; varvtalsförbikopplingsfrekvenser inklusive halvautomatiska inställningar för dessa frekvenser (tex. undvika resonansförhållanden i kyltorn och andra fläktar.)
5-	Digital I/O	Parametrar som används för att programmera funktioner för alla digitala ingångar, digitala utgångar, reläutgångar, pulsingångar och pulsutgångar för plintar på styrkortet och alla tillvalskort.
6-	Analog I/O	Parametrar som används för att programmera funktioner som är kopplade till alla analoga in- och utgångar för plintar på styrkortet och tillvalet Allmänna tillämpningar I/O (MCB101) (Obs! INTE tillvalet Analog I/O MCB109, se parametergrupp 26-00): Analog ingång för tidsgränsfunktion för spänningsförande nolla (som tex. kan användas för att bestämma att en kyltornsfäkt ska drivas på fullt varvtal om kondensatorvattnets returgivare slutar fungera); skala den analoga ingångssignalen (tex. för att matcha den analoga ingången till mA- och tryckområdet på en statisk kanaltrycksgivare); filtertidkonstant för att filtrera bort elektriskt ljud på den analoga signalen som ibland kan uppstå när långa kablar används; funktion och skalning på analoga utgångar (tex. för att skapa en analog utgång som motsvarar motorströmmen eller kW till en analog ingång på ett DDC-styrkort) och för att konfigurera de analoga utgångarna som ska styras av BMS via en HLI (high level interface) (tex. för att styra en kylvattenventil) inklusive möjlighet att definiera standardvärden på dessa utgångar om HLI skulle sluta fungera.
8-	Kommunikation och tillval	Parametrar som används för att konfigurera och övervaka funktioner som är kopplade till seriell kommunikation/HLI till frekvensomformaren
9-	Profibus	Parametrarna används endast om ett Profibus-tillvalskort har installerats.
10-	CAN-fältbuss	Parameter är bara tillämpliga när ett DeviceNet-tillval är installerat.
11-	LonWorks	Parameter är bara tillämpliga när ett Lonworks-tillval är installerat.
13-	Smart Logic Control	Parametrar som används för att konfigurera den inbyggda Smart Logic Controller (SLC) som kan användas för enkla funktioner som komparatorer (tex. vid drift över x Hz, aktivera utgångsrelä), timers (tex. när en startsignal ges, aktivera först utgångsreläet för att öppna tilluftsåmpare och vänta x sekunder innan upprampning) eller en mer komplex sekvens av användardefinierade åtgärder som utförs av SLC när den kopplade användardefinierade åtgärden utvärderas som TRUE av SLC. (Tex. påbörja ett ekonomiläge i ett enkelt AHU-kyltillämpningsstyrschema där det inte finns någon BMS. I en sådan tillämpning kan SLC övervaka den relativa luftfuktigheten utomhus och om den faller under ett definierat värde kan börvärdet på tillopplufttemperaturen automatiskt ökas. Då frekvensomformaren övervakar den omgivande relativa luftfuktigheten och tillopplufttemperaturen via sina analoga ingångar och styr kylvattenventilen via en av de utökade PI(D)-slingorna och en analog ingång, kommer den sedan att modulera den ventilen så att den behåller en högre temperatur på tilloppluften.) SLC kan ofta ersätta behovet av annan extern styrutrustning.

Tabell 6.1: Parametergrupper

Grupp	Namn	Funktion
14-	Speciella funktioner	Parametrar som används för att konfigurera specialfunktioner i frekvensomformaren: Inställning av switchfrekvens för att reducera hörbart ljud från motorn (krävs för vissa fläkttillämpningar); kinetisk backupfunktion (speciellt användbara för kritiska tillämpningar i halvlederinstallationer där prestanda vid nätfall/nätfel är viktigt); skydd för nätfasbortfall; automatisk återställning (för att undvika behov av manuell larmåterställning); energioptimeringsparametrar (som normalt inte behöver ändras men finjustering möjliggörs med denna automatfunktion (om nödvändigt) och säkerställer att frekvensomformaren och motorkombinationer drivs vid sin optimala effektivitet vid olika belastningar) och autonedstämpningsfunktioner (som säkerställer att frekvensomformaren kan fortsätta driften med reducerad prestanda under extrema driftsvillkor och säkerställa maximal upptid).
15-	FC-information	Parametrar som ger driftdata och annan frekvensomformarinformation: Räknare för drifttid; kWh-räkneverk; återställning av drift- och kWh-räkneverk; larm/fellogg (där de 10 senaste larmen loggas tillsammans med kopplat värde och tid) och parametrar för frekvensomformar- och tillvalskortidentifiering tex. kodnummer och programvaruversion.
16-	Dataavläsningar	Skrivskyddade parametrar som visar status/värde på olika driftvariabler som kan visas på LCP eller i denna parametergrupp. Dessa parametrar kan vara särskilt användbara under igångkörning vid inkoppling mot en BMS via HLI.
18-	Info & avläsn.	Skrivskyddade parametrar som visar de 10 senaste preventiva objekten i underhållsloggen, åtgärder, tid och värde på analoga in- och utgångar på det analoga I/O tillvalskortet som kan vara särskilt användbara under igångkörning vid inkoppling mot en BMS via HLI.
20-	FC med återkoppling	Parametrar som används för att konfigurera PI(D)-regulatorn med återkoppling som styr varvtalet på pumpen, fläkten eller kompressorn i läge med återkoppling: Definiera var var och en av de 3 möjliga återkopplingssignalerna kommer från (tex. analog ingång eller BMS HLI); konverteringsfaktor för var och en av återkopplingssignalerna (tex. om en trycksignal används för flödesindikering i en AHU eller konvertering från tryck till temperatur i en kompressortillämpning); maskinenhet för referens och återkoppling (tex. Pa, kPa, m Wg, in Wg, bar, m <sup>3</sup> /s, m <sup>3</sup> /h, °C, °F etc); funktionen (tex. summa, differens, genomsnitt, minimum, maximum) som används för att beräkna resultatet på återkopplingen för enzonstillämpningar eller styrfilosofi för flerzonstillämpningar; programmera börvärden och manuell eller automatisk justering av PI(D)-slingan.
21-	Utökad återkoppling	Parametrar som används för att konfigurera de 3 utökade PI(D)-regulatorerna med återkoppling som tex. kan användas för att styra externa ställdon (tex. kylvattenventil för att behålla tilluftstemperaturen i ett VAV-system): Maskinenhet för referens och återkoppling av varje regulator (tex. °C, °F); definiera intervall för referens/börvärde för varje regulator; definiera var varje referens/börvärde och återkopplingssignal kommer från (tex. analog ingång eller BMS HLI); programmera börvärden och manuell eller automatisk justering av varje PI(D)-regulator.
22-	Applikationsfunktioner	Parametrar för att övervaka, skydda och styra pumpar, fläktar och kompressorer: Detektering av inget flöde och skydd av pumpar (inklusive automatisk inställning av denna funktion); torrkörningsskydd; kurvlutsdetektering och pumpskydd; energisparläge (särskilt användbart för kyltorn och tryckstegring-sanläggningar); trasigt band detektering (används normalt för fläkttillämpningar för att detektera inget luftflöde i stället för att använda en Δp-switch som installeras i fläkten); kortcykelskydd för kompressorer och pumpflödeskompensation av börvärden (särskilt användbart för sekundära kylvattenpumptillämpningar där Δp-givaren har installerats nära pumpen och inte över den längst bort liggande belastningen i systemet; att använda denna funktion kan kompensera för givarinstallationen och hjälpa till att spara maximalt med energi).
23-	Tidsbaserade funktioner	Tidsbaserade parametrar: De som används för att initiera dagliga eller veckovisa åtgärder baserat på den inbyggda realtidsklockan (tex. ändra börvärdet för nattläge eller starta/stoppa pumpen/fläkten/kompressorn via extern utrustning); preventiva underhållsfunktioner som kan baseras på drifttidsintervall eller på specifika datum eller tidpunkter; energilogg (särskilt användbar i kompletteringstillämpningar eller där information om den verkliga belastningen (kW) på pumpen/fläkten/kompressorn är intressant); trend (särskilt användbar i kompletterande eller andra tillämpningar där det finns intresse att logga drifteffekt, -ström, -frekvens eller -varvtal på pumpen/fläkten/kompressorn för analys och återbetalningsräknare.
24-	Tillämpningsfunktioner 2	Parametrar som används för att ställa in Gnistläge och/eller styra en förbikopplingskontakt/startare om sådan finns i systemet.
25-	Kaskadregulator	Parametrar som används för att konfigurera och styra den inbyggda pumpkaskadregulatorn (används normalt i tryckstegringsanläggningar).
26-	Analogt I/O-tillval MCB 109	Parametrar som används för att konfigurera det analoga I/O-tillvalet (MCB109): Definition av de analoga ingångstyperna (tex. spänning, Pt1000 eller Ni1000) och skala och definiera de analoga utgångsfunktionerna och skalning.

Parameterbeskrivningar och parameterintervall visas på den grafiska (GLCP) eller numeriska (NLCP) displayen. (Mer information finns i relevant avsnitt.) Det går att komma åt parametrarna genom att trycka på [Quick Menu]- eller [Main Menu]-knappen på manöverpanelen. Snabbmenyn används främst för idrifttagning av enheten vid start, genom att tillhandahålla de parametrar som krävs för att starta driften. Huvudmenyn ger åtkomst till alla parametrar för ingående tillämpningsprogrammering.

Alla digitala och analoga ingångs-/utgångsplintar kan ha flera funktioner. Alla plintar har standardfunktioner som passar för flertalet av HVAC:s tillämpningar. Om specialfunktioner krävs måste dessa programmeras som beskrivs i parametergrupp 5 eller 6.

## 6.1.2 Snabbmenyläge

### Parameterdata

Den grafiska displayen (GLCP) ger åtkomst till alla parametrar som visas i snabbmenyerna. Den numeriska displayen (NLCP) ger bara tillgång till snabbinstallationsparametrar. Ange eller ändra parameterdata eller inställningar genom att använda [Quick Menu]-knappen på följande sätt:

1. Tryck på knappen Snabbmeny
2. Använd [▲] och [▼]-knapparna för att hitta de parametrar som du vill ändra
3. Tryck på [OK]
4. Använd [▲] och [▼]-knapparna för att välja korrekt parameterinställning
5. Tryck på [OK]
6. För att flytta till en annan siffra inom parameterinställningen kan du använda [▲] och [▼]-knapparna
7. Det markerade området indikerar den siffra som valts för ändring
8. Tryck på [Cancel]-knappen för att avbryta ändringen eller på [OK] för att acceptera ändringen och ange ny inställning.

#### Exempel på ändring av parameterdata

Anta att parameter 22-60, *Rembrott, funktion* är inställd på [Off]. Övervaka fläkttremmens kondition - hel eller inte - enligt följande procedur:

1. Tryck på snabbmenyknappen
2. Välj funktionen Inställningar med [▼]-knappen
3. Tryck på [OK]
4. Välj tillämpningsinställningar med [▲]-knappen
5. Tryck på [OK]
6. Tryck [OK] igen för fläktfunktioner
7. Välj rembrott, funktion genom att trycka [OK]
8. Med [▼]-knappen, välj [2] Tripp

Frekvensomformaren kommer nu att trippa om ett rembrott registrerats.

Välj [My Personal Menu] för att endast visa de parametrar som förvalts och programmerats som personliga parametrar. En AHU eller pump OEM kan till exempel ha förprogrammerat dessa att finnas i Personlig meny vid tillverkning, för att göra finjusteringar enklare vid ingångkörning. De här parametrarna väljs i par. 0-25 *Personlig meny*. Upp till 20 olika parametrar kan programmeras i den här menyn.

Om [Ingen drift] väljs i par. 5-12 *Plint 27 digital ingång* behövs ingen anslutning till +24 V på plint 27 för att det ska gå att starta.

Om [Utrullning, inv.] (fabriksinställningsvärde) har valts i par. 5-12 *plint 27 digital ingång*, behövs en anslutning till + 24 V på plint 27 för att det ska gå att starta.

Välj [Changes Made] för att få information om:

- de senaste 10 ändringarna. Använd navigeringsknapparna upp/ned för att bläddra mellan de 10 senast ändrade parametrarna.
- ändringar gjorda efter fabriksinställning.

Välj [Loggings] för att få information om avläsningar på displayens teckenrader. Informationen visas som grafer.

Det är bara visningsparametrarna som valts i par. 0-20 till par. 0-24 som kan visas. Det går att lagra upp till 120 prov i minnet som referens till senare.

#### Effektiv parameterkonfiguration för HVAC-applikationer

Parametrarna kan enkelt konfigureras för de allra flesta av HVAC-applikationerna enbart med hjälp av [Quick Menu].

När du trycker på [Quick Menu] visas de olika valen som ingår i snabbmenyn. Se även bild 6,1 nedan och tabellerna Q3-1 till Q3-4 i följande avsnitt om *Funktionsinställningar*.

#### Exempel på hur du kan använda snabbinstallation

Anta att du vill ange nedrampningstiden till 100 sekunder!

1. Välj [Snabbinstallation]. Den första par. 0-01 *Språk* i Snabbinstallationen visas
2. Tryck på [▼] upprepade gånger tills par. 3-42 *Ramp 1, nedrampningstid* visas med förinställningen 20 sekunder
3. Tryck på [OK]
4. Använd [◀]-knappen för att markera den tredje siffran innan kommatecknet.
5. Ändra "0" till "1" genom att använda [▲]-knappen
6. Använd [▶]-knappen för att markera siffrorna 2

7. Ändra "2" till "0" med [▼]-knappen
8. Tryck på [OK]

Den nya nedrampningstiden är nu inställd på 100 sekunder.  
Konfigurationen bör utföras i den ordning som anges.

**OBS!**

En fullständig beskrivning av funktionen finns i parameteravsnitten i den här handboken.



Bild 6.1: Snabbmenyvy.

6

Med QUICK MENU får du tillgång till de 13 viktigaste inställningsparametrarna för frekvensomformaren. Efter programmering är frekvensomformaren i de flesta fall klar att tas i drift. De 13 (se fotnot) parametrar som ingår i snabbmenyn visas i tabellen nedan. En fullständig beskrivning av funktionen finns i parameterbeskrivningsavsnitten i den här handboken.

Par.	Beteckning	[Units]
0-01	Språk	
1-20	Motoreffekt	[kW]
1-21	Motoreffekt*	[HP]
1-22	Motorspänning	[V]
1-23	Motorfrekvens	[Hz]
1-24	Motorström	[A]
1-25	Nominellt motorvarvtal	[v/m]
1-28	Motorrotationskontroll	[Hz]
3-41	Ramp 1, uppramptid	[s]
3-42	Ramp 1, nedramptid	[s]
4-11	Motorvarvtal, nedre gräns	[v/m]
4-12	Motorvarvtal, nedre gräns*	[Hz]
4-13	Motorvarvtal, övre gräns	[v/m]
4-14	Motorvarvtal, övre gräns*	[Hz]
3-11	Joggvarvtal*	[Hz]
5-12	Plint 27, digital ingång	
5-40	Funktionsrelä **	

Tabell 6.2: Snabbinstallationparametrar

\*Vad displayen visar beror på valen som gjorts i parameter 0-02 och 0-03. Fabriksinställningarna av parameter 0-02 och 0-03 beror på i vilken del av världen som frekvensomformaren levereras i, men kan omprogrammeras efter behov.

\*\* *Funktionsrelä, par. 5-40*, är en matris där man kan välja mellan Relä1 [0] eller Relä2 [1]. Standardinställningen är Relä1 [0] med standardvalet Larm [9].

Se parameterbeskrivningen senare i detta kapitel under funktionsinställningsparametrar.

Programmeringshandboken för VLT® HVAC frekvensomformare MG. 11.Cx.yy innehåller detaljerad information om inställningar och programmering.

x = versionsnummer

y = språk



## Parametrar för Snabbinstallation:

## 0-01 Språk

## Option:

## Funktion:

Anger vilket språk som ska användas på displayen.

Frekvensomformaren kan levereras med 4 olika språkpaket. Engelska och tyska ingår i alla paket. Engelska kan inte tas bort eller ändras.

[0] *	Engelska	Ingår i språkpaket 1 - 4
[1]	Tyska	Ingår i språkpaket 1 - 4
[2]	Franska	Språkpaket 1 består av:
[3]	Danska	Ingår i språkpaket 1
[4]	Spanska	Ingår i språkpaket 1
[5]	Italienska	Ingår i språkpaket 1
[6]	Svenska	Ingår i språkpaket 1
[7]	Nederländska	Ingår i språkpaket 1
[10]	Kinesiska	Ingår i språkpaket 2
[20]	Finska	Ingår i språkpaket 1
[22]	Amerikansk engelska	Ingår i språkpaket 4
[27]	Grekiska	Ingår i språkpaket 4
[28]	Portugisiska	Ingår i språkpaket 4
[36]	Slovenska	Ingår i språkpaket 3
[39]	Koreanska	Ingår i språkpaket 2
[40]	Japanska	Ingår i språkpaket 2
[41]	Turkiska	Ingår i språkpaket 4
[42]	Traditionell kinesiska	Ingår i språkpaket 2
[43]	Bulgariska	Ingår i språkpaket 3
[44]	Serbiska	Ingår i språkpaket 3
[45]	Rumänska	Ingår i språkpaket 3
[46]	Ungerska	Ingår i språkpaket 3
[47]	Tjeckiska	Ingår i språkpaket 3
[48]	Polska	Ingår i språkpaket 4
[49]	Ryska	Ingår i språkpaket 3
[50]	Thailändska	Ingår i språkpaket 2
[51]	Indonesiska, Bahasa	Ingår i språkpaket 2

## 1-20 Motoreffekt [kW]

## Range:

Storleksre- [0,09 - 500 kW]  
laterad\*

## Funktion:

Ange den nominella motoreffekten i kW enligt motorns märkskyltsdata. Det fabriksinställda värdet motsvarar den nominella uteffekten för enheten.

Du kan inte ändra denna parameter när motorn körs. Beroende på de val som gjorts i *Par. 0-03 Regionala inställningar*, antingen blir *par. 1-20 Motoreffekt* eller *par. 1-21 Motoreffekt* osynlig.

## 1-21 Motoreffekt [hk]

## Range:

Storleksre- [0,09 - 500 HP]  
laterad\*

## Funktion:

Mata in den nominella motoreffekten i hk enligt motorns märkskyltsdata. Det fabriksinställda värdet motsvarar den nominella uteffekten för enheten.

Du kan inte ändra denna parameter när motorn körs.

Beroende på de val som gjorts i *Par. 0-03 Regionala inställningar*, antingen blir *par. 1-20 Motoreffekt* eller *par. 1-21 Motoreffekt* osynlig.

**1-22 Motorspänning****Range:**

Storleksre- [10 - 1000 V]  
laterad\*

**Funktion:**

Ange den nominella motorspänningen enligt motors märskyltsdata. Det fabriksinställda värdet motsvarar den nominella uteffekten för enheten.  
Du kan inte ändra denna parameter när motorn körs.

**1-23 Motorfrekvens****Range:**

Storleksre- [20 - 1000 Hz]  
laterad\*

**Funktion:**

Välj motorfrekvensvärdet från motors märskyltsdata. Vid drift på 87 Hz med 230/400 V-motorer ska märskyltsdata anges för 230 V/50 Hz. Anpassa par. 4-13 *Motorvarvtal, övre gräns [RPM]* och par. 3-03 *Maximireferens* till 87 Hz-tillämpningen.

Du kan inte ändra denna parameter när motorn körs.

**1-24 Motorström****Range:**

Storleksre- [0,1 - 10000 A]  
laterad\*

**Funktion:**

Ange det nominella motorströmsvärdet från motors märskyltsdata. Data används för att beräkna vridmoment, termiskt motorskydd med mera.

Du kan inte ändra denna parameter när motorn körs.

**1-25 Nominellt motorvarvtal****Range:**

Storleksre- [100 - 60 000 RPM]  
laterad\*

**Funktion:**

Ange det nominella motorvarvtalet från motors märskyltsdata. Dessa data används för att beräkna automatiska motorkompensationer.

Du kan inte ändra denna parameter när motorn körs.

**1-28 Motorrotationskontroll****Option:**

[0] \* Av

[1] Aktiverad

**Funktion:**

Följ installation och anslut motorn, den här funktionen innebär att en korrekt motorrotationsriktning bekräftas. När den här funktionen är aktiv, åsidosätts busskommandon eller digitala ingångar, förutom Externt lås och Säkerhetsstopp (om inkluderad).

Kontroll av motors rotation är inte aktiv.

Motorrotationskontroll är aktiv. När den är aktiv, visar displayen:  
"Obs! Motorn kan köras i fel riktning".

Om du trycker på [OK], [Back] eller [Cancel] innebär det att meddelandets tas bort och att det nya meddelandet visas: "Tryck på [Hand On] för att starta motorn. Tryck på [Cancel] för att avbryta". Tryck på [Hand On] för att starta motorn vid 5 Hz i framåt och displayen visar: "Motorn körs. Kontrollera att motors rotationsriktning är korrekt. Tryck på [Off] för att stoppa motorn". Tryck på [OK] för att stanna motorn och återställ parametern för motors rotationskontroll. Om motors rotationsriktning inte är korrekt, alterneras de två motorfaskablarna. Viktigt:



Huvudeffekten måste tas bort innan motorfaskablarna kopplas ifrån.

**3-41 Ramp 1, uppramptid****Range:**

3 s\* [1 - 3 600 s]

**Funktion:**

Ange uppramptiden, dvs. accelerationstiden från 0 RPM till nominellt motorvarvtal  $n_{M,N}$  (par. 1-25). Välj en uppramptid så att utströmmen inte överskrider strömbegränsningen i par. 4-18 under rampning. Se nedramptid i par. 3-42.

$$par.3 - 41 = \frac{t_{acc} \times n_{norm}[par.1 - 25]}{\Delta Ref[varv/minute]} [s]$$

Se ritningen ovan!

**3-42 Ramp 1, nedramptid****Range:**

3 s\* [1 - 3 600 s]

**Funktion:**

Ange nedramptiden, dvs. inbromsningstiden (retardationstiden) från nominellt motorvarvtal  $n_{M,N}$  (par. 1-25) till 0 v/m. Välj en nedramptid så att det inte finns någon överspänning i växelriktaren på grund av motorns generatordrift samt att den generatoriska strömmen inte överstiger strömgränsen som anges i par. 4-18. Se uppramptid i parameter 3-41.

$$par.3 - 42 = \frac{tdec \times nnorm [par.1 - 25]}{\Delta Ref [varv/minute]} [s]$$

**4-11 Motorvarvtal, nedre gräns [v/m]****Range:**Storleksre- [10 - 60 000 RPM]  
laterad\***Funktion:**

Ange minimigränsen för motorvarvtal. Motorvarvtal, nedre gräns kan ställas in så att den motsvarar det lägsta motorvarvtalet rekommenderat av tillverkaren. Motorvarvtal, nedre gräns får inte överstiga inställningen i par. 4-13 *Motorvarvtal, övre gräns [v/m]*.

**4-12 Motorvarvtal, nedre gräns [Hz]****Range:**Storleksre- [0 - 1000 Hz]  
laterad\***Funktion:**

Ange minimigränsen för motorvarvtal. Den nedre gränsen för motorns varvtal kan anges till att korrespondera med minsta utgångsfrekvens på motoraxeln. Den nedre gränsen för motorvarvtalet får inte överstiga inställningen i par. 4-14 *Motorvarvtal, övre gräns [Hz]*.

**4-13 Motorvarvtal, övre gräns [v/m]****Range:**Storleksre- [10 - 60 000 RPM]  
laterad\***Funktion:**

Ange den maximala gränsen för motorvarvtal. Motorvarvtal, övre gräns kan ställas in för att motsvara tillverkarens högsta nominella motorvarvtal. Motorvarvtal, övre gräns måste överstiga inställningen i par. 4-11 *Motorvarvtal, nedre gräns [v/m]*. Endast par. 4-11 eller 4-12 visas beroende på andra parametrar som ställts in i huvudmenyn och beroende på fabriksinställningar för den geografiska platsen.

**OBS!**

Frekvensomformarens utfrekvens får inte bli högre än 1/10 av switchfrekvensen.

**OBS!**

Ändringar i par. 4-13 återställer värdet i par. 4-53, *Varning, högt varvtal*, till samma värde som ställs in i par 4-13.

**4-14 Motorvarvtal, övre gräns [Hz]****Range:**Storleksre- [0 - 1000 Hz]  
laterad\***Funktion:**

Ange den maximala gränsen för motorvarvtal. Den övre gränsen för motorvarvtalet kan anges enligt tillverkarens rekommendationer för maximal frekvens för motoraxeln. Motorvarvtal övre gräns måste överstiga inställningen i par. 4-12 *Motorvarvtal, nedre gräns [Hz]*. Endast par. 4-11 eller 4-12 visas beroende på andra parametrar som ställts in i huvudmenyn och beroende på fabriksinställningar för den geografiska platsen.

**OBS!**

Max. utfrekvens får inte överstiga 10 % av växelriktarens switchfrekvens (par. 14-01).

## 3-11 Joggarvrtal [Hz]

## Range:

Storleksre- [0 - 1000 Hz]  
laterad\*

## Funktion:

Joggarvrtalet är ett fast utgångsvrtal som frekvensomformaren går på då joggfunktionen har aktiverats.  
Se även par. 3-80.

## 6.1.3 Funktionsmenyer

Funktionsmenyn ger en snabb och enkel åtkomst till alla parametrar som krävs för större delen av HVACs tillämpningar, inklusive VAV och CAV försörjning och reutrfläktar, kyltornsfäkt, primär-, sekundär- och kondensvattenpumpar och annan pump, fläktar och kompressortillämpningar.

Åtkomst till Funktionsinställningar, exempel:

6

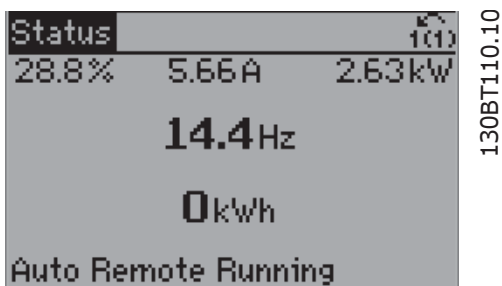


Bild 6.2: Steg 1: Starta frekvensomformaren (gul lysdiöd)



Bild 6.3: Steg 2: Tryck på knappen [QUICK MENU].



Bild 6.4: Steg 3: Använd navigeringsknapparna upp/ned för att bläddra ned till Funktionsinställningar. Tryck på [OK]

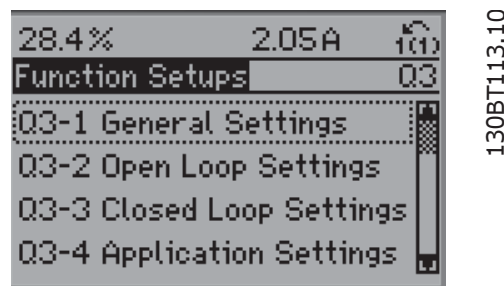


Bild 6.5: Steg 4: Funktionsinställningar visas. Välj 03-1 Allmänna inställningar. Tryck på [OK]

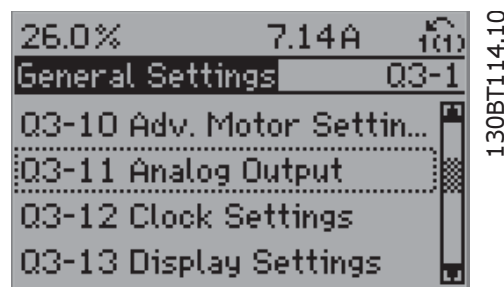


Bild 6.6: Steg 5: Använd navigeringsknapparna upp/ned för att bläddra ned till 03-11 Analoga utgångar. Tryck på [OK]

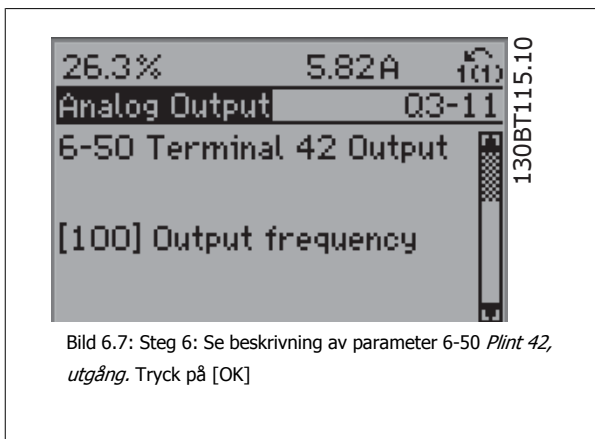


Bild 6.7: Steg 6: Se beskrivning av parameter 6-50 *Plint 42, utgång*. Tryck på [OK]

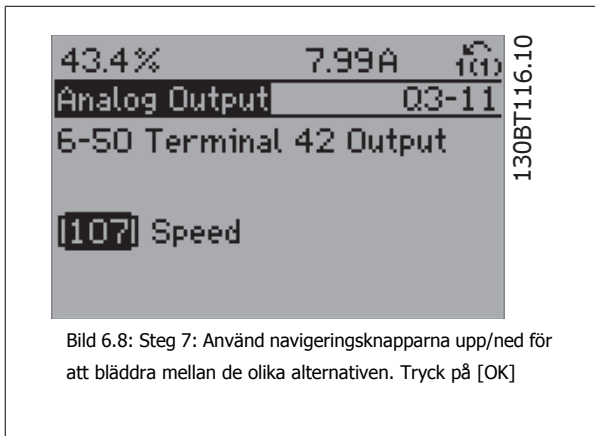


Bild 6.8: Steg 7: Använd navigeringsknapparna upp/ned för att bläddra mellan de olika alternativen. Tryck på [OK]

Parametrarna för funktionsinställning är grupperade på följande sätt:

Q3-1 Allmänna inställningar			
Q3-10 Av. motorinst.	Q3-11 Analog utgång	Q3-12 Klockinställningar	Q3-13 Visningsinställningar
1-90 Termiskt motorskydd	6-50 Plint 42, utgång	0-70 Ange datum och tid	0-20 Displayrad 1,1, liten
1-93 Termistorkälla	6-51 Plint 42, utgång max-skala	0-71 Datumformat	0-21 Displayrad 1,2, liten
1-29 Automatisk motoranpassning	6-52 Plint 42, utgång min-skala	0-72 Tidsformat	0-22 Displayrad 1,3, liten
14-01 Switchfrekvens		0-74 Vinter-/sommartid	0-23 Displayrad 2, stor
4-53 Varning, högt varvtal		0-76 Vinter-/sommartid, start	0-24 Displayrad 3, stor
		0-77 Vinter-/sommartid, slut	0-37 Displaytext 1
			0-38 Displaytext 2
			0-39 Displaytext 3

Q3-2 inställningar för "Utan återkoppling"	
Q3-20 Digital referens	Q3-21 Analog referens
3-02 Minimireferens	3-02 Minimireferens
3-03 Maximireferens	3-03 Maximireferens
3-10 Förinställd referens	6-10 Plint 53, låg spänning
5-13 Plint 29, digital ingång	6-11 Plint 54, hög spänning
5-14 Plint 32, digital ingång	6-12 Plint 53, svag ström
5-15 Plint 33, digital ingång	6-13 Plint 53, stark ström
	6-14 Plint 53, lågt ref./återkopplingsvärde
	6-15 Plint 53, högt ref./återkopplingsvärde

## Q3-3 Inställningar för Med återkoppling

Q3-30 Enkelzon, int. börvärde	Q3-31 Enkelzon ext. börvärde	Q3-32 Multizon / Av.
1-00 Konfigurationsläge	1-00 Konfigurationsläge	1-00 Konfigurationsläge
20-12 Enhet för ref./återk.	20-12 Enhet för ref./återk.	20-12 Enhet för ref./återk.
3-02 Minimireferens	3-02 Minimireferens	3-02 Minimireferens
3-03 Maximireferens	3-03 Maximireferens	3-03 Maximireferens
6-22 Plint 54, svag ström	6-10 Plint 53, låg spänning	3-15 Referens 1, källa
6-24 Plint 54, lågt ref./återkopplingsvärde	6-11 Plint 53, hög spänning	3-16 Referens 2, källa
6-25 Plint 54, hög ref./återkopplingsvärde	6-12 Plint 53, svag ström	20-00 Återkoppling 1, källa
6-26 Plint 54, tidskonstant för filter	6-13 Plint 53, stark ström	20-01 Återk. 1, konvertering
6-27 Plint 54, sp.för. nolla	6-14 Plint 53, lågt ref./återkopplings värde	20-02 Återkoppling 1, källanhet
6-00 Spänn.för. 0, tidsgräns	6-15 Plint 53, högt ref./återkopplings värde	20-03 Återkoppling 2, källa
6-01 Spänn.för. 0, tidsg.funktion	6-22 Plint 54, svag ström	20-04 Återk. 2, konvertering
20-21 Börvärde 1	6-24 Plint 54, lågt ref./återkopplingsvärde	20-05 Återkoppling 2, källanhet
20-81 Normal/inv. PID-reglering	6-25 Plint 54, hög ref./återkopplingsvärde	20-00 Återkoppling 3, källa
20-82 PID-startvarvtal [RPM]	6-26 Plint 54, tidskonstant för filter	20-07 Återk. 3, konvertering
20-83 PID-startvarvtal [Hz]	6-27 Plint 54, sp.för. nolla	20-08 Återkoppling 3, källanhet
20-93 Prop. först. för PID	6-00 Spänn.för. 0, tidsgräns	6-10 Plint 53, låg spänning
20-94 PID-integraltid	6-01 Spänn.för. 0, tidsg.funktion	6-11 Plint 53, hög spänning
	20-81 Normal/inv. PID-reglering	6-12 Plint 53, svag ström
	20-82 PID-startvarvtal [RPM]	6-13 Plint 53, stark ström
	20-83 PID-startvarvtal [Hz]	6-14 Plint 53, lågt ref./återkopplings värde
	20-93 Prop. först. för PID	6-15 Plint 53, högt ref./återkopplings värde
	20-94 PID-integraltid	6-16 Plint 53, tidskonstant för filter
		6-17 Plint 53, sp.för. nolla
		6-20 Plint 53, låg spänning
		6-21 Plint 54, hög spänning
		6-22 Plint 53, svag ström
		6-23 Plint 53, stark ström
		6-24 Plint 53, lågt ref./återkopplings
		6-25 Plint 53, högt ref./återkopplings värde
		6-26 Plint 53, tidskonstant för filter
		6-27 Plint 53, sp.för. nolla
		6-00 Spänn.för. 0, tidsgräns
		6-01 Spänn.för. 0, tidsg.funktion
		4-56 Varning låg återkoppling
		4-57 Varning hög återkoppling
		20-20 Återkopplingsfunktion
		20-21 Börvärde 1
		20-22 Börvärde 2
		20-81 Normal/inv. PID-reglering
		20-82 PID-startvarvtal [RPM]
		20-83 PID-startvarvtal [Hz]
		20-93 Prop. först. för PID
		20-94 PID-integraltid

## Q3-4 Applikationsinställningar

Q3-40 Fläktfunktioner	Q3-41 Pumpfunktioner	Q3-42 Kompressorfunktioner
22-60 Rembrott, funktion	22-20 Autoinst. av låg effekt	1-03 Momentkurva
22-61 Rembrott, moment	22-21 Detekt. låg effekt	1-71 Startfördröjning
22-62 Rembrott, fördröjning	22-22 Detekt. lågt varvtal	22-75 Kort cykel, skydd
4-64 Konf. halvauto förbikoppling	22-23 Inget flöde, funktion	22-76 Intervall mellan starter
1-03 Momentkurva	22-24 Inget flöde, fördr.	22-77 Minsta körtid
22-22 Detekt. lågt varvtal	22-40 Minsta körtid	5-01 Plint 27, funktion
22-23 Inget flöde, funktion	22-41 Minsta vilotid	5-02 Plint 29, funktion
22-24 Inget flöde, fördr.	22-42 Återstartsvarvtal [RPM]	5-12 Plint 27, digital ingång
22-40 Minsta körtid	22-43 Återstartsvarvtal [Hz]	Plint 29, digital ingång 5-13
22-41 Minsta vilotid	22-44 Återstart, ref./ÅK-skillnad	5-40 Funktionsrelä
22-42 Återstartsvarvtal [RPM]	22-45 Börvärdesökning	1-73 Flygande start
22-43 Återstartsvarvtal [Hz]	22-46 Max. ökningstid	1-86 Trip Speed Low [RPM]
22-44 Återstart, ref./ÅK-skillnad	22-26 Torrkörning, funktion	1-87 Trip Speed Low [Hz]
22-45 Börvärdesökning	22-27 Torrkörning, fördr.	
22-46 Max. ökningstid	1-03 Momentkurva	
2-10 Bromsfunktion	1-73 Flygande start	
2-16 AC-broms max. ström		
2-17 Överspanningsstyrning		
1-73 Flygande start		
1-71 Startfördröjning		
1-80 Funktion vid stopp		
2-00 DC-hållström		
4-10 Motorvarvtsriktning		

Se även VLT® Driftinstruktioner för HVAC frekvensomformare om du vill ha en detaljerad beskrivning av funktionsmenyernas parametergrupper.

## 0-20 Displayrad 1.1, liten

## Option:

## Funktion:

Välj en variabel för display i rad 1, vänster position.

[0]	Ingen	Inget displayvärde valt
[37]	Displaytext 1	Aktuellt styror
[38]	Displaytext 2	Aktiverar en unik textsträng som visas på LCP:n eller läsas via seriell kommunikation.
[39]	Displaytext 3	Aktiverar en unik textsträng som visas på LCP:n eller läsas via seriell kommunikation.
[89]	Datum- och tidsavläsning	Visar aktuellt datum och aktuell tid.
[953]	Profibus-varningsord	Visar Profibus-kommunikationsvarningar.
[1005]	Avläsning Sändfel, räknare	Visa antalet överföringsfel i CAN-styrningen sedan senaste nättillslag.
[1006]	Avläsning Mottag.fel, räknare	Visa antalet mottagningsfel i CAN-styrningen sedan senaste nättillslag.
[1007]	Avläsning Buss av, räknare	Visar antalet bussavstängningshändelser sedan förra starten.
[1013]	Varningsparameter	Visa ett DeviceNet-specifikt varningsord. En bit är tilldelad varje varning.
[1115]	LON-varningsord	Visar LON-specifika varningar.
[1117]	XIF-revision	Visar versionen på den externa gränssnittsfilen på Neuron C-chipset på LON-tillvalet.
[1118]	LON Works-revision	Innehåller programvaruversionen av tillämpningsprogrammet på Neuron C-chipset på LON-tillvalet.
[1501]	Drifttid	Visar antal timmar som motorn har varit igång.
[1502]	kWh-räknare	Visa energiförbrukningen från nätet i kWh.
[1600]	Styror	Visa det styror som skickats från frekvensomformaren via den seriella kommunikationsporten i hex-kod.
[1601]	Referens [Enhet]	Total referens (summan av digital/analog/förinställd/buss/fryst referens/öka och minska) i vald enhet.
[1602] *	Referens %	Total referens (summan av digital/analog/förinställd/buss/fryst referens/öka och minska) i procent.
[1603]	statusord	Aktuellt statusord
[1605]	Faktiskt huvudvärde [%]	En eller flera varningar i form av en Hex-kod
[1609]	Anpassad avläsning	Visa de användardefinierade visningarna som de har definierats i par. 0-30, 0-31 och 0-32.
[1610]	Effekt [kW]	Motorns faktiska effektförbrukning i kW.
[1611]	Effekt [hkr]	Motorns faktiska effektförbrukning i hk.
[1612]	Motorspänning	Anger spänningen till motorn.
[1613]	Motorfrekvens	Motorfrekvensen, dvs. utfrekvensen från frekvensomformaren i Hz.
[1614]	Motorström	Fasströmmen i motorn mätt som ett effektivvärde.
[1615]	Frekvens [%]	Motorfrekvensen, dvs. utfrekvensen från frekvensomformaren i procent.
[1616]	Moment [Nm]	Aktuell motorbelastning i procent av nominellt motormoment.
[1617]	Varvtal [v/m]	Varvtal i [v/m] (motoraxelns varv per minut). Noggrannheten är beroende på eftersläpningsfrekvensen, par. 1-62 eller på motorns varvtalsåterkoppling om sådan finns.
[1618]	Motor, termisk	Termisk belastning på motorn, beräknad genom ETR-funktionen. Se även parametergrupp 1-9* Motortemperatur.
[1622]	Moment [%]	Visar faktiskt producerat vridmoment, i procent.
[1630]	DC-busspänning	Mellankretsspänningen i frekvensomformaren.
[1632]	Bromsenergi/s	Aktuell bromseffekt som överförs till ett externt bromsotstånd. Anges som ett momentant värde.
[1633]	Bromsenergi/2 min	Bromseffekt som överförs till en extern bromsresistor. Medeleffekten för de senaste 120 sekunderna beräknas kontinuerligt.
[1634]	Kylplattans temp.	Aktuell temperatur på frekvensomformarens kylplatta. Urkopplingsgränsen är 95 ±5 °C; återkoppling sker vid 70 ±5 °C.
[1635]	Termisk belastning, drivenhet	Växelriktarens procentuella belastning.
[1636]	Växelriktare nom. ström	Frekvensomformarens nominella ström
[1637]	Växelriktare max. ström	Frekvensomformarens maximala ström
[1638]	SL Controller, status	Status för den åtgärd som utförs av regulatorn
[1639]	Styrkortstemperatur	Styrkortets temperatur.
[1650]	Extern referens	Summan av den externa referensen i procent, dvs. summan av analog/puls/buss.

[1652]	Återkoppling [enhet]	Referensvärdet från programmerade digitala ingångar.
[1653]	DigiPot-referens	Visa bidraget från den digitala potentiometern till den faktiska referensen.
[1654]	Återkoppling 1 [enhet]	Visa Återkopplingsvärdet 1. Se par. 20-0*.
[1655]	Återkoppling 2 [enhet]	Visa Återkopplingsvärdet 2. Se par. 20-0*.
[1656]	Återkoppling 3 [enhet]	Visa Återkopplingsvärdet 3. Se par. 20-0*.
[1660]	Digital ingång	Signalstatus för de digitala plintarna. Signal låg = 0; Signal hög = 1. Beträffande ordning, se par. 16-60. Bit 0 är längst till höger.
[1661]	Plint 53, switchinställning	Inställningen för ingångsplint 53. Ström = 0; Spänning = 1.
[1662]	Analog ingång 53	Faktiska värdet på ingång 53 antingen som referensvärde eller skyddsvärde.
[1663]	Plint 54, switchinställning	Inställningen för ingångsplint 54. Ström = 0; Spänning = 1.
[1664]	Analog ingång 54	Faktiskt värde på ingång 54 antingen som referensvärde eller skyddsvärde.
[1665]	Analog utgång 42 [mA]	Faktiska värdet på utgång 42 i mA. Använd par. 6-50 för att välja den variabel som ska representeras av utgång 42.
[1666]	Digital utgång [bin]	Binära värdet för alla digitala utgångar.
[1667]	Frekv.ingång nr 29 [Hz]	Faktiskt värde för den frekvens som finns på plint 29 som en pulsingång.
[1668]	Frekv.ingång nr 33 [Hz]	Faktiskt värde för den frekvens som finns på plint 33 som en pulsingång.
[1669]	Pulsutgång nr 27 [Hz]	Faktiska värdet för pulser på plint 27 i digitalt utgångsläge.
[1670]	Pulsutgång nr 29 [Hz]	Faktiska värdet för pulser på plint 29 i digitalt utgångsläge.
[1671]	Reläutgång [bin]	Visa inställningar för alla reläer.
[1672]	Räknare A	Visa nuvarande värde för Räknare A.
[1673]	Räknare B	Visa nuvarande värde för Räknare B.
[1675]	Analog ingång X30/11	Faktiskt värde för signalen på ingång X30/11 (Generellt I/O-kort. tillval)
[1676]	Analog ingång X30/12	Faktiskt värde för signalen på ingång X30/11 (Generellt I/O-kort. tillval.)
[1677]	Analog utgång X30/8 [mA]	Faktiskt värde vid utgång X30/8 (Generellt I/O-kort. tillval.) Använd Par. 6-60 för att välja den variabel som ska visas.
[1680]	Fältbuss, CTW 1	Styrorord (CTW) mottaget från bussmastern.
[1682]	Fältbuss, REF 1	Huvudreferensvärde som skickats med styrorord via det seriella kommunikationsnätverket t ex. BMS, PLC eller annan master-styrning.
[1684]	Komm.tillval, tillval, STW	Utökad statusord för fältbusskommunikationstillval.
[1685]	FC-port, CTW 1	Styrorord (CTW) mottaget från bussmastern.
[1686]	FC-port, REF 1	Statusord (STW) skickat till bussmastern.
[1690]	Larmord	Ett eller flera larm i form av en Hex-kod (används för seriell kommunikation)
[1691]	Larmord 2	Ett eller flera larm i form av en Hex-kod (används för seriell kommunikation)
[1692]	Varningsord	Ett eller flera varningar i form av en Hex-kod (används för seriell kommunikation)
[1693]	Varningsord 2	Ett eller flera varningar i form av en Hex-kod (används för seriell kommunikation)
[1694]	Utök. statusord	En eller flera tillståndskoder i form av en Hex-kod (används för seriell kommunikation)
[1695]	Utök. statusord 2	En eller flera tillståndskoder i form av en Hex-kod (används för seriell kommunikation)
[1696]	Underhållsord	Bitarna visar status för de programmerade händelserna för förebyggande underhåll i parametergrupp 23-1*
[1830]	Analog ingång X42/1	Visar värdet för signalen för plint X42/1 på analoga I/O-kortet.
[1831]	Analog ingång X42/3	Visar värdet för signalen för plint X42/3 på analoga I/O-kortet.
[1832]	Analog ingång X42/5	Visar värdet för signalen för plint X42/5 på analoga I/O-kortet.
[1833]	Analog ut X42/7 [V]	Visar värdet för signalen för plint X42/7 på analoga I/O-kortet.
[1834]	Analog ut X42/9 [V]	Visar värdet för signalen för plint X42/9 på analoga I/O-kortet.
[1835]	Analog ut X42/11 [V]	Visar värdet för signalen för plint X42/11 på analoga I/O-kortet.
[2117]	Utök. 1, referens [enhet]	Värdet för referensen för utökad återkopplingsregulator 1
[2118]	Utök. 1, återk. [enhet]	Värdet för återkopplingssignalen för utökad återkopplingsregulator 1
[2119]	Utök. 1, uteffekt [%]	Värdet för uteffekten från utökad återkopplingsregulator 1



[2137]	Utök. 2, referens [enhet]	Värdet för referensen för utökad återkopplingsregulator 2
[2138]	Utök. 2, återk. [enhet]	Värdet för återkopplingssignalen för utökad återkopplingsregulator 2
[2139]	Utök. 2, uteffekt [%]	Värdet för uteffekten från utökad återkopplingsregulator 2
[2157]	Utök. 3, referens [enhet]	Värdet för referensen för utökad återkopplingsregulator 3
[2158]	Utök. 3, återk. [enhet]	Värdet för återkopplingssignalen för utökad återkopplingsregulator 3
[2159]	Utök. 3, uteffekt [%]	Värdet för uteffekten från utökad återkopplingsregulator 3
[2230]	Inget flöde, effekt	Beräknad effekt vid inget flöde för det faktiska varvtalet
[2580]	Kaskadstatus	Status för kaskadregulatordriften
[2581]	Pumpstatus	Status för driften av varje enskild pump som regleras av kaskadregulatorn

**OBS!**

Programmeringshandboken för VLT® HVAC frekvensomformare MG.11.Cx.yy innehåller detaljerad information.

**0-21 Displayrad 1.2, liten****Option:****Funktion:**

Välj en variabel för visning på rad 1, mellanposition.

[1614] \* Motorström [A]

Tillvalen är samma som de som listas för par. 0-20 *Displayrad 1.1 liten*.

**0-22 Displayrad 1.3, liten****Option:****Funktion:**

Välj en variabel för visning på rad 1, höger position.

[1610] \* Effekt [kW]

Tillvalen är samma som de som listas för par. 0-20 *Displayrad 1.1 liten*.

**0-23 Displayrad 2, stor****Option:****Funktion:**

Välj en variabel för visning på rad 2.

[1613] \* Frekvens [Hz]

Tillvalen är samma som de som listas för par. 0-20 *Displayrad 1.1 liten*.

**0-24 Displayrad 3, stor****Option:****Funktion:**

Välj en variabel för visning på rad 2.

[1502] \* Räknare [kWh]

Tillvalen är samma som de som listas för par. 0-20 *Displayrad 1.1 liten*.

**0-37 Displaytext 1****Option:****Funktion:**

I den här parametern går det att ange en unik textsträng som visas på LCP:n eller läses via seriell kommunikation. Om den ska visas permanent väljs Displaytext 1 i par. 0-20, 0-21, 0-22, 0-23 eller 0-24, *Displayrad XXX*. Använd knapparna ▲ eller ▼ på LCP för att ändra ett tecken. Använd knapparna ◀ och ▶ för att flytta markören. När ett tecken är markerat med markören, går det att ändra. Använd knapparna ▲ eller ▼ på LCP för att ändra ett tecken. Ett tecken kan infogas genom att placera markören mellan två tecken och trycka på ▲ eller ▼.

**0-38 Displaytext 2****Option:****Funktion:**

I den här parametern går det att ange en unik textsträng som visas på LCP:n eller läses via seriell kommunikation. Om den ska visas permanent väljs Displaytext 2 i par. 0-20, 0-21, 0-22, 0-23 eller

0-24, *Displayrad XXX*. Använd knapparna ▲ eller ▼ på LCP för att ändra ett tecken. Använd knapparna ◀ och ▶ för att flytta markören. Ett tecken markeras sedan med en markör. Detta tecken går att ändra. Ett tecken kan infogas genom att placera markören mellan två tecken och trycka på ▲ eller ▼.

### 0-39 Displaytext 3

**Option:**
**Funktion:**

I den här parametern går det att ange en unik textsträng som visas på LCP:n eller läses via seriell kommunikation. Om den ska visas permanent väljs Displaytext 3 i par. 0-20, 0-21, 0-22, 0-23 eller 0-24, *Displayrad XXX*. Använd knapparna ▲ eller ▼ på LCP för att ändra ett tecken. Använd knapparna ◀ och ▶ för att flytta markören. Ett tecken markeras sedan med en markör. Detta tecken går att ändra. Ett tecken kan infogas genom att placera markören mellan två tecken och trycka på ▲ eller ▼.

### 0-70 Ange datum och tid

**Range:**
**Funktion:**

Ställ in datum och tid för den interna klockan. Det format som ska användas ställs in i par. 0-71 och 0-72.

2000-01-01 [2000-01-01 00:00 – 2099-12-01  
00:00\* 23:59 ]

### 0-71 Datumformat

**Option:**
**Funktion:**

Ställer in det datumformat som ska användas i LCP:n.

[0] ÅÅÅÅ-MM-DD  
[1]\* DD-MM-ÅÅÅÅ  
[2] MM/DD/ÅÅÅÅ

### 0-72 Tidsformat

**Option:**
**Funktion:**

Ställer in det tidsformat som ska användas i LCP:n.

[0]\* 24 H  
[1] 12 H

### 0-74 Vinter-/sommartid

**Option:**
**Funktion:**

Välj hur vinter-/sommartid ska hanteras. För manuell vinter-/sommartid anges startdatum och slutdatum i par. 0-76 och 0-77.

[0]\* OFF  
[2] Manuell

### 0-76 Vinter-/sommartid, start

**Range:**
**Funktion:**

2000-01-01 [2000-01-01 00:00 – 2099-12-31  
00:00\* 23:59 ] Ställer in det datum då sommartiden startar. Datumet programmeras i det format som väljs i par. 0-71.

### 0-77 Vinter-/sommartid, slut

**Range:**
**Funktion:**

2000-01-01 [2000-01-01 00:00 – 2099-12-31  
00:00\* 23:59 ] Ställer in det datum då sommartiden slutar. Datumet programmeras i det format som väljs i par. 0-71.

## 1-00 Konfigurationsläge

## Option:

[0] \* Utan återkoppling

## Funktion:

Motorvarvtalet bestäms genom att en varvtalsreferens tillämpas eller genom att det önskade varvtalet ställs in i Hand-läge.

Utan återkoppling används också om frekvensomformaren är en del av ett styrsystem med återkoppling baserat på en extern PID-regulator med en utgående varvtalsreferenssignal.

[3] Med återkoppling

Motorvarvtalet bestäms av en referens från den inbyggda PID-regulator som varierar motorvarvtalet som en del av en styrprocess med återkoppling (t.ex. konstant tryck eller temperatur). PID-regulatorn måste konfigureras i par. 20-\*\* frekvensomformare med återkoppling eller via Funktionsmenyn genom att trycka på knappen [Quick Menu].

Den här parametern kan inte ändras när motorn körs.

**OBS!**

När inställd till Med återkoppling reverseras inte motorns riktning med kommandot Reversering eller Start reversering.

6

## 1-03 Momentegenskaper

## Option:

[0] Kompressor

## Funktion:

[1] Variabelt moment

[2] Autoenergioptim. CT

[3] \* Autoenergioptim. VT

*Kompressor* [0]: För varvtalsreglering av skruv- och rotationskompressorer. Ger en spänning som är optimerad för en konstant momentbelastningskurva för motorn, i hela intervallet ned till 10 Hz.

*Variabelt moment* [1]: För varvtalsreglering av centrifugalpumpar och -fläktar. Används också vid styrning av mer än en motor från samma frekvensomformare. (t.ex. flera kondensatorfläktar eller kyltornsfäktar). Ger en spänning som är optimerad för en kvadratisk momentbelastningskurva för motorn.

*Autom. energioptim. kompressor* [2]: För optimal energieffektiv varvtalsreglering av skruv- och rotationskompressorer. Ger en spänning som är optimerad för motorns konstanta momentbelastning i intervallet ned till 15 Hz men AEO-funktionen anpassar dessutom spänningen exakt till den aktuella belastningssituationen och minskar därigenom motorns energiförbrukning och bullernivå. För optimal prestanda måste motorns effektfaktor  $\cos\phi$  ställas in korrekt. Detta värde ställs in i par. 14-43, Motorns  $\cos\phi$ . Parametern har ett standardvärde som automatiskt justeras när motordata programmeras. Dessa inställningar säkerställer typiskt optimal motorspänning men om motorns effektfaktor  $\cos\phi$  behöver justeras kan en AMA-funktion utföras via par. 1-29, Automatisk motoranpassning (AMA). Det är sällan nödvändigt att justera motorns effektfaktorparameter manuellt.

*Autom. energioptim. VT* [3]: För optimal energieffektiv varvtalsreglering av centrifugalpumpar och -fläktar. Ger en spänning som är optimerad för en kvadratisk momentbelastningskurva för motorn, men AEO-funktionen anpassar dessutom spänningen exakt till den aktuella belastningssituationen och minskar därigenom motorns förbrukning och bullernivå. För optimal prestanda måste motorns effektfaktor  $\cos\phi$  ställas in korrekt. Detta värde ställs in i par. 14-43, Motorns  $\cos\phi$ . Parametern har ett standardvärde och justeras automatiskt när motorns data programmeras. Dessa inställningar säkerställer typiskt optimal motorspänning men om motorns effektfaktor  $\cos\phi$  behöver justeras kan en AMA-funktion utföras via par. 1-29, Automatisk motoranpassning (AMA). Det är sällan nödvändigt att justera motorns effektfaktorparameter manuellt.

## 1-29 Automatisk motoranpassning (AMA)

## Option:

[0] \* OFF

## Funktion:

AMA-funktionen optimerar dynamiska motorprestanda genom att automatiskt optimera de avancerade motorparametrarna (par. 1-30 till par. 1-35) medan motorn är stationär.

[1] Aktivera fullst. AMA

Ingen funktion

utför AMA för statormotståndet  $R_s$ , rotormotståndet  $R_r$ , statorläckagereaktansen  $x_1$ , rotorläckagereaktansen  $x_2$  samt huvudreaktansen  $\sigma$ .

[2]	Aktivera reducerad AMA	utför en reducerad AMA av statormotståndet $R_s$ endast i systemet. Välj detta tillval om ett LC-filter används mellan frekvensomformaren och motorn.
-----	------------------------	---

Aktivera AMA-funktionen genom att trycka på [Hand on] efter det att [1] eller [2] valts. Se även avsnittet *Automatisk motoranpassning*. Efter en normal sekvens kommer displayen att visa texten: "Tryck [OK] för att slutföra AMA". När man tryckt på [OK]-knappen är frekvensomformaren klar för drift. Observera:

- Bästa möjliga anpassning av frekvensomformaren erhålls om AMA körs på en kall motor.
- AMA kan inte utföras medan motorn roterar.

**OBS!**

Det är viktigt att ställa in motorpar. 1-2\* Motordata korrekt, eftersom dessa utgör en del av AMA-algoritmen. En AMA måste utföras för att erhålla optimal dynamisk motorprestanda. Detta kan ta upp till 10 minuter, beroende på motorns effekt.

**OBS!**

Undvik att generera externa vridmoment under AMA.

**OBS!**

Om någon av inställningarna i par. 1-2\* Motordata ändras, kommer par. 1-30 till 1-39, de avancerade motorparametrarna, att återställas till fabriksinställningarna.

Du kan inte ändra denna parameter när motorn körs.

Se avsnittet *Automatisk motoranpassning* - exempel på tillämpning.

### 1-71 Startfördr.

**Range:**

0,0 s\* [0,0 - 120,0 s]

**Funktion:**

Den funktion som har valts i par. 1-80, *Funktion vid stopp*, är aktiv under fördröjningsperioden. Ange tidsfördröjningen som krävs innan acceleration påbörjas.

Med hjälp av denna funktion kan du fånga in en motor som på grund av t.ex. strömavbrott roterar fritt.

### 1-73 Flygande start

**Option:**

[0] \* Inaktiverad

[1] Aktiverad

**Funktion:**

Välj *Inaktiverad* [0] om du inte vill använda funktionen.

Välj *Aktiverad* [1] för att aktivera frekvensomformaren till att "fånga upp" och styra en roterande motor.

När par. 1-73 är aktiverad har *par. 1-71 Startfördr.* ingen funktion.

Sökriktningen för flygande start är länkad till inställningen i *par. 4-10 Motorvarvtal, riktning*.

*Medurs* [0]: Flygande start söker i medurs riktning. Om detta inte lyckas utförs en DC-bromsning.

*Båda riktningarna* [2]: Den flygande starten gör först en sökning i den riktning som anges av den senaste referensen (riktning). Om varvtalet inte hittas görs en sökning i andra riktningen. Om detta inte lyckas aktiveras en DC-bromsning efter den tid som har ställts in i *par. 2-02, DC-bromstid*. Starten utförs därefter från 0 Hz.

### 1-80 Funktion vid stopp

**Option:**

[0] \* Utrullning

[1] \* DC-hållström

**Funktion:**

Välj frekvensomformarfunktion efter ett stoppkommando eller efter det att varvtalet rampats ned enligt inställningarna i par. 1-81 *Min. varvtal för funktion v. stopp* [v/m].

Lämnar motorn i fritt läge.

Spänningssätter motorn med en DC-hållström (se par. 2-00).

**1-90 Termiskt motorskydd**

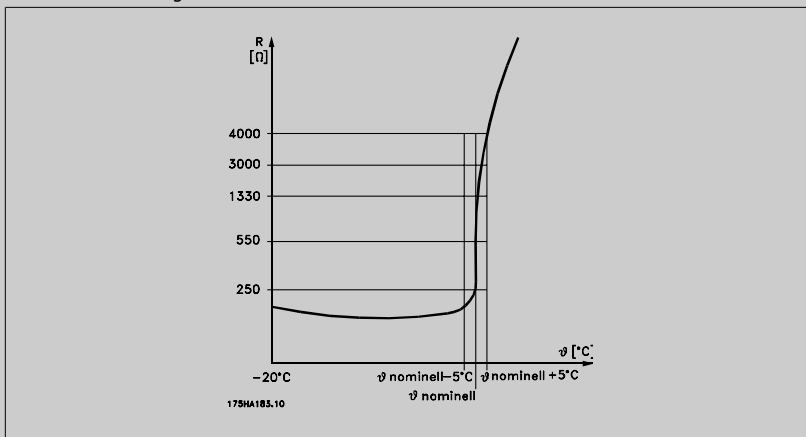
**Option:**

**Funktion:**

Frekvensomformaren fastställer motorns temperatur för skydd av motorn på två olika sätt:

- Via en termistorgivare som är ansluten till en av de analoga eller digitala ingångarna (par. 1-93 *Termistorkälla*).
- Genom beräkning (ETR - elektroniskt motorskydd) av den termiska belastningen, baserad på den aktuella belastningen och tiden. Den beräknade termiska belastningen jämförs med nominell motorström  $I_{M,N}$  och nominell motorfrekvens  $f_{M,N}$ . Beräkningen bedömer behovet av en lägre belastning vid lägre varvtal på grund av mindrekylning från den inbyggda fläkten i motorn.

[0]	Inget skydd	Om motorn är kontinuerligt överbelastad och ingen varning eller tripp av frekvensomformaren önskas.
[1]	Termistorvarning	Aktivera en varning när den anslutna termistor i motorn reagerar i händelse av motoröverhettning.
[2]	Termistortripp	Slå inifrån (trippa) frekvensomformaren när den anslutna termistor i motorn reagerar i händelse av motoröverhettning.



Termistorns urkopplingsvärde är  $> 3 \text{ k}\Omega$ .

Integrera en termistor (PTC-sensor) i motorn för skydd av lindningen.

Motorskydd kan implementeras med hjälp av en rad tekniker: PTC-givare i motorlindningar; mekanisk termisk brytare (Klixon-typ); eller elektroniskt termiskt relä (ETR).

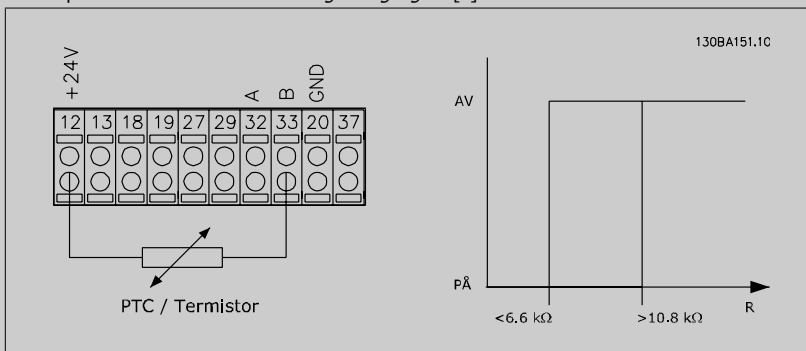
Använda en digital ingång och 24 V som strömförsörjning:

Exempel: Frekvensomformaren trippar när motortemperaturen blir för hög.

Parameterinställning:

Ställ in par. 1-90 *Termiskt motorskydd* till *Termistortripp* [2]

Ställ in par. 1-93 *Termistorresurs* till *Digital ingång 33* [6]



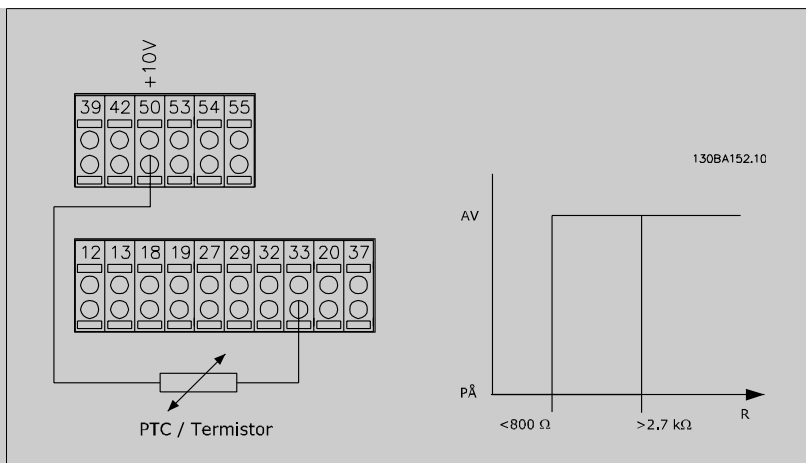
Använda en digital ingång och 10 V som strömförsörjning:

Exempel: Frekvensomformaren trippar när motortemperaturen blir för hög.

Parameterinställning:

Ställ in par. 1-90 *Termiskt motorskydd* till *Termistortripp* [2]

Ställ in par. 1-93 *Termistorresurs* till *Digital ingång 33* [6]



Använda en analog ingång och 10 V som strömförsörjning:

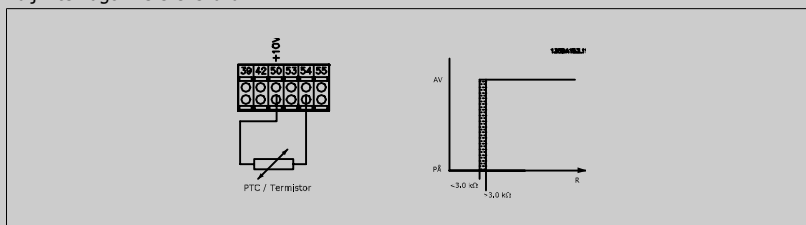
Exempel: Frekvensomformaren trippar när motortemperaturen blir för hög.

Parameterinställning:

Ställ in par. 1-90 *Termiskt motorskydd* till *Termistortripp* [2]

Ställ in par. 1-93 *Termistorresurs till Analog ingång* 54 [2]

Välj inte någon referenskälla.



Ingång	Nätspänning, Volt	Tröskelvärden för urkoppling
Digital/analog	24 V	< 6,6 kΩ - > 10,8 kΩ
Digital	10 V	< 800 Ω - > 2,7 kΩ
Analog	10 V	< 3,0 kΩ - > 3,0 kΩ

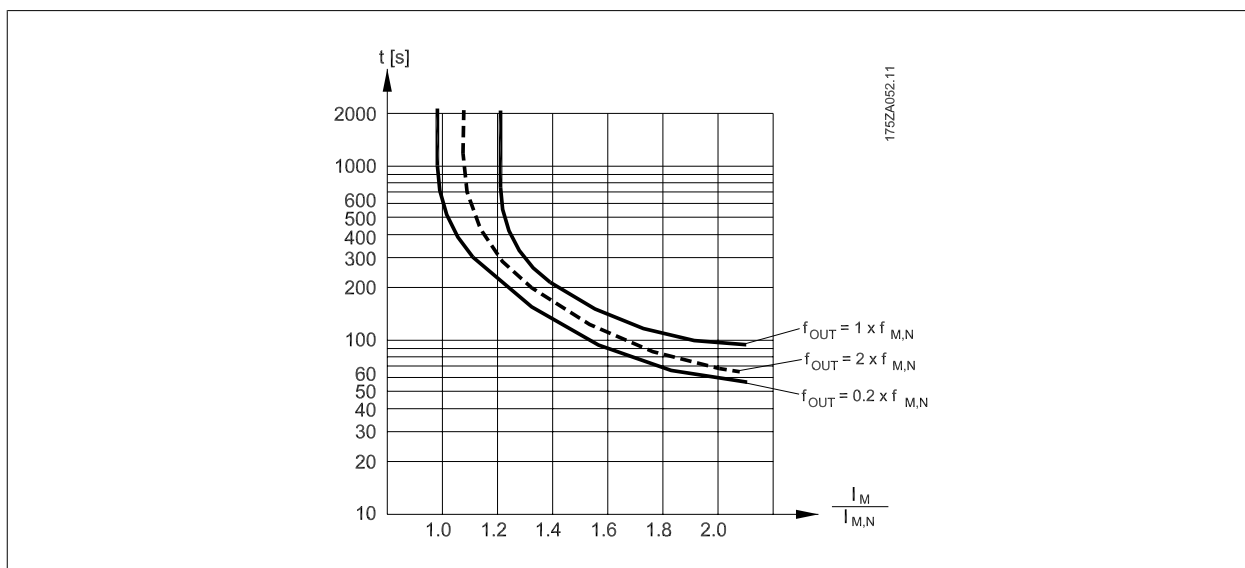


**OBS!**

Kontrollera att vald nätspänning följer specifikationen för det termistorelement som används.

- |       |               |  |
|-------|---------------|--|
| [3]   | ETR-varning 1 | <i>ETR-varning</i> 1-4 om du vill ha en varning på displayen när motorn är överbelastad.   |
| [4] * | ETR-tripp 1   | <i>ETR-tripp</i> 1-4 om du vill att frekvensomformaren ska trippa när motorn är överbelastad. Programmera en varningssignal via en av de digitala utgångarna. Signalen visas i händelse av att en varning inträffar och om frekvensomformaren trippar (termisk varning). |
| [5]   | ETR-varning 2 | Se par. 3-11.  |
| [6]   | ETR-tripp 2   | Se parameter 4.  |
| [7]   | ETR-varning 3 | Se par. 3-11.  |
| [8]   | ETR-tripp 3   | Se parameter 4.  |
| [9]   | ETR-varning 4 | Se par. 3-11.  |
| [10]  | ETR-tripp 4   | Se parameter 4.  |

ETR-funktionerna (elektronisk-termisk relä) 1-4 börjar beräkna belastningen när den inställning i vilken de valts aktiveras. ETR börjar till exempel beräkna då inställning 3 är vald. För den nordamerikanska marknaden: ETR-funktionerna uppfyller överbelastningsskydd klass 20 för motorn i enlighet med NEC.



**1-93 Termistorresurs**

**Option:**

**Funktion:**

Välj den ingång till vilken termistorn (PTC-givare) bör anslutas. En analog ingång [1] eller [2] kan inte väljas om den analoga ingången redan används som en referenskälla (väljs i par. 3-15 Referensresurs 1, 3-16 Referensresurs 2 eller 3-17 Referensresurs 3).

[0] *	Ingen
[1]	Analog ingång 53
[2]	Analog ingång 54
[3]	Digital ingång 18
[4]	Digital ingång 19
[5]	Digital ingång 32
[6]	Digital ingång 33

Du kan inte ändra denna parameter när motorn körs.

**OBS!**  
Digitala ingångar ska ställa in till "Ingen drift" - se par. 5-1\* Digitala ingångar.

**2-00 DC-hållström**

**Range:**

50 %\* [0 - 100%]

**Funktion:**

Ange ett värde för hållström som ett procentvärde av den nominella motorströmmen  $I_{M,N}$  som anges i par. 1-24 Motorström. 100 % DC-hållström motsvarar  $I_{M,N}$ .

Den här parametern upprätthåller motorfunktionen (hållmoment) eller förvärmer motorn.

Den här parametern är aktiv om DC-håll har valts i par. 1-80 Funktion vid stopp.

**OBS!**  
Maximivärdet är beroende av den nominella motorströmmen.

**OBS!**  
Undvik 100 % ström under längre tid. Det kan skada motorn.

**2-10 Bromsfunktion**

**Option:**

[0] \* Av

**Funktion:**

Inget bromsotstånd är anslutet.

[1]	Motståndsbroms	Bromsmotstånd är införlivat i systemet, för avledning av överskott av bromsenergi som värme. Genom anslutning av ett bromsmotstånd tillåts en högre mellankretsspänning under bromsning (generator drift). Funktionen Motståndsbroms är endast aktiv på frekvensomformare med en inbyggd dynamisk broms.
-----	----------------	--

## 2-17 Överspanningsstyrning

### Option:

### Funktion:

Överspanningsstyrningen (OVC) minskar risken att frekvensomformaren trippas av en överspänning i mellankretsen som orsakas av generativ effekt från belastningen.

[0]	Inaktiverad	Ingen OVC behövs.
[2] *	Aktiverad	Aktiverar OVC.



### OBS!

Ramptiden justeras automatiskt för att undvika att frekvensomformaren trippar.

# 6

## 3-02 Minimireferens

### Range:

0,000 en- [-100000,000-par. 3-03]  
het\*

### Funktion:

Ange minimireferensen. Minimireferensen är det minsta värdet som summan av alla referenser kan anta.

## 3-03 Maximireferens

### Option:

[0,000 en- Par. 3-02-100000,000  
het] \*

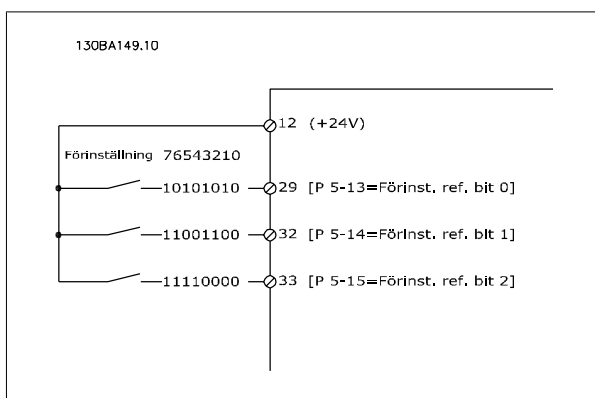
### Funktion:

Ange maximireferens Maximireferensen är det högsta värde som summan av alla referenser kan anta.

## 3-10 Förinställd referens

Matris [8]

0.00%* [-100.00 - 100.00 %]	Ange upp till åtta olika förinställda referenser (0-7) i denna parameter med hjälp av matrisprogrammering. De förinställda referenserna anges som ett procentvärde antingen av Ref <sub>MAX</sub> (par. 3-03 <i>Maximireferens</i> ) eller av de övriga externa referenserna. Om ett Ref <sub>MIN</sub> 0 (Par. 3-02 <i>Minimireferens</i> ) har programmerats kommer den förinställda referensen som procentvärde att beräknas utifrån skillnaden mellan Ref <sub>MAX</sub> och Ref <sub>MIN</sub> . Därefter adderas detta värde till Ref <sub>MIN</sub> . När du använder förinställda referenser, välj Förinst ref bit 0 / 1 / 2 [16], [17] eller [18] för motsvarande digitala ingångar i parametergrupp 5.1* Digitala ingångar.
-----------------------------	---





**3-15 Referens 1, källa****Option:****Funktion:**

Ange vilken referensgång som ska användas för den första referenssignalen. Par. 3-15, 3-16 och 3-17 definierar upp till tre olika referenssignaler. Summan av dessa referenssignaler anger den faktiska referensen.

Du kan inte ändra denna parameter när motorn körs.

[0] Ingen funktion

[1] \* Analog ingång 53

[2] Analog ingång 54

[7] Pulsingång 29

[8] Pulsingång 33

[20] Digital pot.meter

[21] Analog ingång X30-11

[22] Analog ingång X30-12

[23] Analog ingång X42/1

[24] Analog ingång X42/3

[25] Analog ingång X42/5

[30] Utök. återkoppling 1

[31] Utök. återkoppling 2

[32] Utök. återkoppling 3

**3-16 Referens 2, källa****Option:****Funktion:**

Ange vilken referensgång som ska användas för den andra referenssignalen. Par. 3-15, 3-16 och 3-17 definierar upp till tre olika referenssignaler. Summan av dessa referenssignaler anger den faktiska referensen.

Du kan inte ändra denna parameter när motorn körs.

[0] Ingen funktion

[1] Analog ingång 53

[2] Analog ingång 54

[7] Pulsingång 29

[8] Pulsingång 33

[20] \* Digital pot.meter

[21] Analog ingång X30-11

[22] Analog ingång X30-12

[23] Analog ingång X42/1

[24] Analog ingång X42/3

[25] Analog ingång X42/5

[30] Utök. återkoppling 1

[31] Utök. återkoppling 2

[32] Utök. återkoppling 3

**4-10 Motorvarvtal, riktning****Option:****Funktion:**

Välj de riktningar för motorvarvtalet som krävs.

Använd den här parametern för att förhindra oönskad reversering. När *par. 1-00 Konfigurationsläge* har ställts in till Med återkoppling [3], ställs par. 4-10 in till Medurs [0] som standard.

[0] Medurs

Endast medurs drift tillåts.

[2] \* Båda riktningarna

Både medurs och moturs drift tillåts.

**OBS!**

Inställningarna i par. 4-10 har påverkan på Flygande start i par. 1-73.

**4-53 Varning, högt varvtal****Range:**

par. 4-13 v/ [Par. 4-52 - par. 4-13 RPM]  
m\*

**Funktion:**

Ange  $n_{HIGH}$  -värdet. När motorvarvtalet överstiger denna gräns ( $n_{HIGH}$ ) visas meddelandet HÖGT VARVTAL på displayen. Signalutgångarna kan programmeras så att en statussignal skickas till plint 27 eller 29 och till reläutgång 01 eller 02. Programmera motorvarvtalets övre signalgräns,  $n_{HIGH}$ , så att den ligger inom frekvensomformarens normala arbetsområde. Se ritningen i detta avsnitt.

**OBS!**

Ändringar i par. 4-13, Motorvarvtal, övre gräns [rpm] återställer värdet i par. 4-53 till samma värde som ställs in i par 4-13. Om ett annat värde behövs i par. 4-53 måste det ställas in efter programmering av 4-13!

## 6

**4-56 Varning låg återkoppling****Option:**

[-999999.9 -999999.999 - 999999.999]  
99] \*

**Funktion:**

Mata in den nedre återkopplingsgränsen. När återkopplingen ligger under gränsen visar displayen Återk. låg. Signalutgångarna kan programmeras så att en statussignal skickas till plint 27 eller 29 och till reläutgång 01 eller 02.

**4-57 Varning hög återkoppling****Range:**

999999.999 [Par. 4-56 - 999999,999]  
\*

**Funktion:**

Mata in den övre återkopplingsgränsen. När återkopplingen överskrider gränsen visar displayen Återk. hög. Signalutgångarna kan programmeras så att en statussignal skickas till plint 27 eller 29 (endast FC302) och till reläutgång 01 eller 02 (endast FC302).

**4-64 Konf. halvauto förbikoppling****Option:**

[0] \* Av

**Funktion:**

Ingen funktion

[1] Aktiverad

Starta konfigurationen av halvautomatisk förbikoppling och fortsätta med den procedur som beskrivs ovan.

**5-01 Plint 27, funktion****Option:**

[0] \* Ingång

**Funktion:**

Anger plint 27 som digital ingång.

[1] Utgång

Anger plint 27 som digital utgång.

Du kan inte ändra denna parameter när motorn körs.

**5-02 Plint 29, funktion****Option:**

[0] \* Ingång

**Funktion:**

Definierar plint 29 som digital ingång.

[1] Utgång

Definierar plint 29 som digital utgång.

Du kan inte ändra denna parameter när motorn körs.

**6.1.4 5-1\* Digitala ingångar**

Parametrar för konfigurering av ingångsfunktionerna för ingångsplintarna.

De digitala ingångarna används för att välja olika funktioner i frekvensomformaren. Alla digitala ingångar kan ställas in för följande funktioner:

Digital ingång, funktion	Välj	Plint
--------------------------	------	-------

Ingen funktion	[0]	Alla *plintar 32, 33
Reset-knapp	[1]	Alla
Utrullning, inverterad	[2]	Alla
Utr. och återst., inverterad	[3]	Alla
DC-broms, inverterad	[5]	Alla
Stopp, inverterat	[6]	Alla
Externt stopp	[7]	Alla
Start	[8]	Alla *plint 18
Pulsstart	[9]	Alla
Reversering	[10]	Alla *plint 19
Starta reverserat	[11]	Alla
Jogg	[14]	Alla *plint 29
Förinställd referens till	[15]	Alla
Förinställd referens-bit 2	[16]	Alla
Förinställd referens-bit 1	[17]	Alla
Förinst ref bit 2	[18]	Alla
Frys, referens	[19]	Alla
Frys utgång	[20]	Alla
Öka varvtal	[21]	Alla
Minska varvtal	[22]	Alla
Menyval, bit 0	[23]	Alla
Menyval, bit 1	[24]	Alla
Pulsingång	[32]	plint 29, 33
Ramp, bit 0	[34]	Alla
Nätfel, inverterat	[36]	Alla
Gnistläge	[37]	Alla
Drift tillåten	[52]	Alla
Hand-start	[53]	Alla
Auto-start	[54]	Alla
DigiPot, öka	[55]	Alla
DigiPot, minska	[56]	Alla
DigiPot, rensa	[57]	Alla
Räknare A (upp)	[60]	29, 33
Räknare A (ned)	[61]	29, 33
Återställ räknare A	[62]	Alla
Räknare B (upp)	[63]	29, 33
Räknare B (ned)	[64]	29, 33
Återställ räknare B	[65]	Alla
Energisparläge	[66]	Alla
Återställ underhållsord	[78]	Alla
Start av huvudpump	[120]	Alla
Alternering av huvudpump	[121]	Alla
Pump 1, stopp	[130]	Alla
Pump 2, stopp	[131]	Alla
Pump 3, stopp	[132]	Alla

#### 5-10 Plint 18, digital ingång

**Option:**

[8] \* Start

**Funktion:**

 Samma alternativ och funktioner som par. 5-1\* *Digitala ingångar*, förutom för *Pulsingång*.

#### 5-11 Plint 19, digital ingång

**Option:**

[0] \* Ingen funktion

**Funktion:**

 Samma alternativ och funktioner som par. 5-1\* *Digitala ingångar*, förutom för *Pulsingång*.

#### 5-12 Plint 27, digital ingång

**Option:**

[2] \* Inverterad utrullning

**Funktion:**

 Samma alternativ och funktioner som par. 5-1\* *Digitala ingångar*, förutom för *Pulsingång*.

#### 5-13 Plint 29, digital ingång

**Option:**

[14] \* Jogg

**Funktion:**

 Samma alternativ och funktioner som par. 5-1\* *Digitala ingångar*.

#### 5-14 Plint 32, digital ingång

**Option:**

[0] \* Ingen funktion

**Funktion:**

 Samma alternativ och funktioner som par. 5-1\* *Digitala ingångar*, förutom för *Pulsingång*.

#### 5-15 Plint 33, digital ingång

**Option:**

[0] \* Ingen funktion

**Funktion:**

 Samma alternativ och funktioner som par. 5-1\* *Digitala ingångar*.

## 5-40 Funktionsrelä

## Option:

## Funktion:

Välj tillval för att ange funktionen för reläerna.

Val av varje mekaniskt relä utförs i en matrisparameter.

Matris [8]

(Relä 1 [0], Relä 2 [1]  
Tillval MCB 105: Relä 7 [6], Relä 8 [7], Relä 9 [8])

[0] Ingen drift

[1] Styrning klar

[2] Enhet klar

[3] Enhet klar/fjärr

[4] Aktivera/ingen varn.

[5] \* Kör ( \* Relä 2)

[6] Kör/ingen varning

[8] Kör på ref./ej varn.

[9] \* Larm ( \* Relä 1)

[10] Larm eller varning

[11] På momentgräns

[12] Utanför strömomr.

[13] Under ström, låg

[14] Över ström, hög

[15] Utanför varvtalsområdet

[16] Under varvtal, låg

[17] Över varvtal, hög

[18] Utanför återk.omr. intervall

[19] Under återk., låg

[20] Över återk., hög

[21] Termisk varning

[25] Reversering

[26] Buss OK

[27] Momentgräns &amp; stopp

[28] Broms, ingen varning

[29] Broms klar, inga fel

[30] Bromsfel (IGBT)

[35] Externt stopp

[36] Styrord, bit 11

[37] Styrord, bit 12

[40] Utanför ref.omr. intervall

[41] Under referens, låg

[42] Över ref., hög

[45] Busstyrn.

[46] Busstyrn., 1 vid t.out

[47] Busstyrn., 0 vid t.out

[60] Komparator 0

[61] Komparator 1

[62] Komparator 2

[63] Komparator 3

[64]	Komparator 4
[65]	Komparator 5
[70]	Logisk regel 0
[71]	Logisk regel 1
[72]	Logisk regel 2
[73]	Logisk regel 3
[74]	Logisk regel 4
[75]	Logisk regel 5
[80]	SL, digital utgång A
[81]	SL, digital utgång B
[82]	SL, digital utgång C
[83]	SL, digital utgång D
[84]	SL, digital utgång E
[85]	SL, digital utgång F
[160]	Inget larm
[161]	Kör reverserat
[165]	Lokal ref. aktiv
[166]	Extern ref. aktiv
[167]	Startkmd. aktiv
[168]	Enhet i läge Hand
[169]	Enhet i läge Auto
[180]	Klockfel
[181]	Föreb. underhåll
[190]	Inget flöde
[191]	Torrkörning
[192]	Kurvslut
[193]	Energisparläge
[194]	Rembrott
[195]	Förbik.ventilstyrning
[196]	Gnistläge
[197]	Gnistläge var aktivt
[198]	Förbikoppling
[211]	Kaskadpump 1
[212]	Kaskadpump 2
[213]	Kaskadpump 3
[220]	Gnistläge aktivt
[221]	Gnistläge, utrulln.
[222]	Gnistläge var aktivt
[223]	Larm, tripp låst
[224]	Förbik.läge aktivt

### 6-00 Spänn.för. 0, tidsgräns

#### Range:

10 s\* [1 - 99 s]

#### Funktion:

Ange perioden för Spänn.för. 0, tidsgräns. Spänn.för. 0, tidsgräns är aktiv för analoga ingångar, dvs. plint 53 eller plint 54, allokerade till ström och använda som referens- eller återkopplingskällor. Om värdet för referenssignalen på den valda strömingången faller under 50 % av värdet i par. 6-10, par. 6-12, par. 6-20 eller par. 6-22 under längre tid än den som ställts in i par. 6-00, kommer funktionen som valts i par. 6-01 att aktiveras.

## 6-01 Spänn.för. 0, tidsgr.funktion

## Option:

## Funktion:

Välj tidsgränsfunktion. Funktionen angiven i par. 6-01 aktiveras om signalen på plint 53 eller 54 ligger under 50 % av värdet för plint 6-10, 6-12, 6-20 eller 6-22 under den tidsperiod som definieras i par. 6-00. Om flera timeouter sker samtidigt, prioriterar frekvensomformaren timeoutfunktionerna enligt följande:

1. Par. 6-01 *Spänningsförande nolla tidsgränsfunktion*
2. Par. 8-04 *Tidsgränsfunktion för styrord*

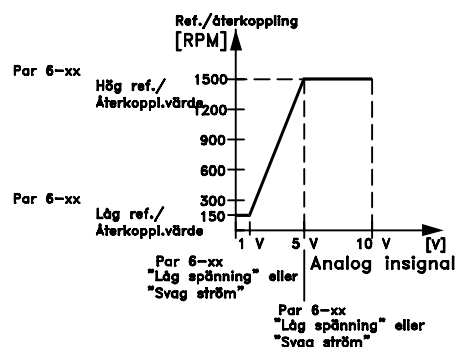
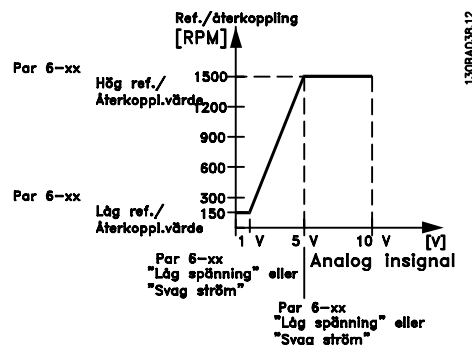
Du kan välja mellan följande alternativ för frekvensomformarens utfrekvens:

- [1] frysas vid aktuellt värde
- [2] tvångsstyras till stopp
- [3] tvångsstyras till joggvarvtal
- [4] tvångsstyras till max. varvtal
- [5] tvångsstyras till stopp och tripp

Om du väljer meny 1-4 måste par. 0-10, *Aktiv meny*, vara inställd till *Extra menyval*, [9].

Du kan inte ändra denna parameter när motorn körs.

[0] *	Av
[1]	Frys utgång
[2]	Stopp
[3]	Jogg
[4]	Maxvarvtal
[5]	Stopp och tripp



**6-10 Plint 53, låg spänning****Range:**

0,07 V\* [0,00 - par. 6-11]

**Funktion:**

Ange värdet för låg spänning. Det här värdet för skalning av analoga ingångar ska motsvara det lägsta värdet för referens/återkoppling, som har ställts in i par. 6-14.

**6-11 Plint 53, hög spänning****Range:**

10,0 V\* [Par. 6-10 till 10,0 V]

**Funktion:**

Ange värdet för hög spänning. Detta skalningsvärde för analoga ingångar bör motsvara det höga referens-/återkopplingsvärdet som anges i par. 6-15.

**6-14 Plint 53, lågt ref./återkopplings värde****Range:**0,000 en- [-1000000,000 till par. 6-15]  
het\***Funktion:**

Ange värdet för skalning av analoga ingångar som motsvarar den låga spänning/låga ström som anges i par. 6-10 och 6-12.

**6-15 Plint 53, högt ref./återkopplings värde****Range:**100 000 en- [Par. 6-14 till 1000000,000]  
het\***Funktion:**

Ange det värde för skalning av analoga ingångar som motsvarar det högsta värdet för spänning/ström, som har ställts in i par. 6-11/6-13.

**6-16 Plint 53, tidskonstant för filter****Range:**

0,001 s\* [0,001 - 10,000 s]

**Funktion:**

Ange tidskonstant. Detta är en tidskonstant för ett 1:a ordningens lågpasfilter för undertryckning av elektriskt brus i plint 53. Ett högt tidskonstantvärde förbättrar dämpningen men ökar även tidsfördröjningen genom filtret.

Du kan inte ändra denna parameter när motorn körs.

**6-17 Plint 53, sp.för. nolla****Option:****Funktion:**

Den här parametern gör det möjligt att inaktivera övervakningen av spänningsförande nolla. Den kan exempelvis användas om de analoga utgångarna används som en del av ett decentraliserat I/O-system (t.ex. när de inte är en del av några frekvensomformarrelaterade reglerfunktioner, men matar ett system för drift av en byggnad med data)

[0] Inaktiverat

[1] \* Aktiverad

**6-20 Plint 54, låg spänning****Range:**

0,07 V\* [0,00 – par. 6-21]

**Funktion:**

Ange värdet för låg spänning. Det här värdet för skalning av analoga ingångar ska motsvara det lägsta värdet för referens/återkoppling, som har ställts in i par. 6-24.

**6-21 Plint 54, hög spänning****Range:**

10,0 V\* [Par. 6-20 till 10,0 V]

**Funktion:**

Ange värdet för hög spänning. Detta skalningsvärde för analoga ingångar bör motsvara det höga referens-/återkopplingsvärde som anges i par. 6-25.

**6-24 Plint 54, lågt ref./återkopplings värde****Range:**0,000 en- [-1000000,000 till par. 6-25]  
het\***Funktion:**

Ange värdet för skalning av analoga ingångar som motsvarar värdet för låg spänning/låg ström som har ställts in i par. 6-20/6-22.

**6-25 Plint 54, högt ref./återkopplingsvärde****Range:**100 000 en- [Par. 6-24 till 1000000,000]  
het\***Funktion:**

Ange det värde för skalning av analoga ingångar som motsvarar det högsta värdet för spänning/ström, som har ställts in i par. 6-21/6-23.

**6-26 Plint 54, tidskonstant för filter****Range:**

0,001 s\* [0,001 - 10,000 s]

**Funktion:**

Ange tidskonstant. Detta är en tidskonstant för ett 1:a ordningens lågpasfilter för undertryckning av elektriskt brus på plint 54. Ett högt tidskonstantvärde förbättrar dämpningen men ökar även tidsfördröjningen genom filtret.

Du kan inte ändra denna parameter när motorn körs.

**6-27 Plint 54, sp.för. nolla****Option:**

[0] Inaktiverat

[1] \* Aktiverad

**Funktion:**

Den här parametern gör det möjligt att inaktivera övervakningen av spänningsförande nolla. Den kan exempelvis användas om de analoga utgångarna används som en del av ett decentraliserat I/O-system (t.ex. när de inte är en del av några frekvensomformarrelaterade reglerfunktioner, men mäter ett system för drift av en byggnad med data)

**6-50 Plint 42, utgång****Option:**

[0] Ingen funktion

[100] \* Utfrekvens

[101] Referens

[102] Återkoppling

[103] Motorström

[104] Mom. i förh t gräns

[105] Moment i förh t nom.

[106] Effekt

[107] varvtal

[108] Moment

[109] Max. utfrek

[113] Utök. återkoppling 1

[114] Utök. återkoppling 2

[115] Utök. återkoppling 3

[130] Utfrekvens 4-20 mA

[131] Referens 4-20 mA

[132] Återkoppli. 4-20 mA

[133] Motorström 4-20 mA

[134] Moment % gr. 4-20 mA

[135] Moment % nom 4-20 mA

[136] Effekt 4-20 mA

[137] Varvtal 4-20 mA

[138] Moment 4-20 mA

[139] Busstyrn. 0-20 mA

[140] Busstyrn. 4-20 mA

[141] Busstyrn. 0-20 mA, timeout

[142] Busstyrn. 4-20 mA, timeout

[143] Utök. med återkoppling 1, 4-20 mA

[144] Utök. med återkoppling 2, 4-20 mA

[145] Utök. med återkoppling 3, 4-20 mA

**Funktion:**

Välj funktionen för Plint 42 som en analog ström utgång.



**6-51 Plint 42, utgång min-skala**

**Range:**

0%\* [0 – 200 %]

**Funktion:**

Se diagrammet nedan för mer information.

Skala den minimala utgången för den valda analoga signalen vid plint 42 som en procentandel av det maximala signalvärdet. Om exempelvis 0 mA (eller 0 Hz) önskas vid 25 % av maximalt utgångsvärde, programmeras 25 %. Skalvärden upp till 100 % kan aldrig vara högre än motsvarande inställning i par. 6-52.

**6-52 Plint 42, utgång max-skala**

**Range:**

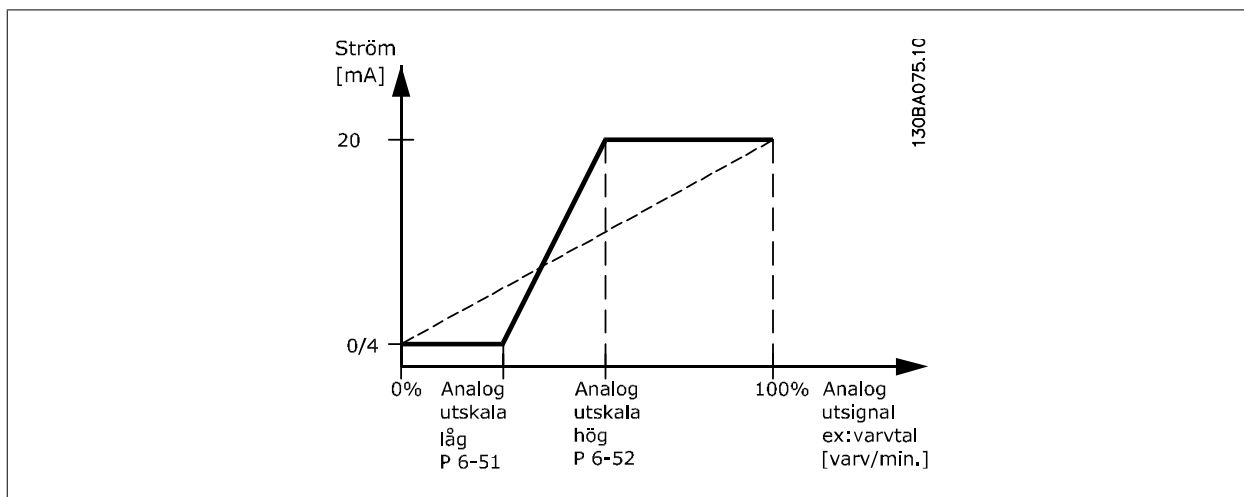
100%\* [0,00 – 200 %]

**Funktion:**

Skala den maximala utgången för den valda analoga signalen vid plint 42. Sätt värdet på det maximala värdet för aktuell signalutgång. Skala utgången så att den ger mindre än 20 mA ström vid full skala; eller 20 mA vid en utgång under 100 % av maximalt signalvärde. Om den önskade utströmmen är 20 mA vid ett värde mellan 0-100 % av full utgång, programmeras procentvärdet i parametern, dvs. 50 % = 20 mA. Om du vill ha en ström på mellan 4 och 20 mA vid maximal utgång (100 %) beräknar du procentvärdet enligt följande:

$$20 \text{ mA} / \text{önskad maximal ström} \times 100 \%$$

$$\text{i.e. } 10 \text{ mA} : \frac{20 \text{ mA}}{10 \text{ mA}} \times 100 \% = 200 \%$$



**14-01 Switchfrekvens**

**Option:**

- [0\*] 1,0 kHz
- [1\*] 1,5 kHz
- [2] 2,0 kHz
- [3] 2,5 kHz
- [4] 3,0 kHz
- [5] 3,5 kHz
- [6] 4,0 kHz
- [7] 5,0 kHz
- [8] 6,0 kHz
- [9] 7,0 kHz
- [10] 8,0 kHz
- [11] 10,0 kHz
- [12\*] 12,0 kHz
- [13\*] 14,0 kHz
- [14\*] 16,0 kHz

**Funktion:**

Välj växelriktarens switchfrekvens. Att ändra switchfrekvensen kan bidra till att minimera eventuella störande ljud från motorn.

\*) Storleksberoende.

**OBS!**

Frekvensomformarens utfrekvens får aldrig bli högre än 1/10 av switchfrekvensen. Justera switchfrekvensen i parameter 14-01 när motorn är igång, tills motorn blir så tyst som möjligt. Se även par. 14-00 och avsnittet *Nedstämpling*.

**OBS!**

Switchfrekvenser över 5,0 kHz leder till automatisk nedstämpling av frekvensomformarens maximala uteffekt.

**20-00 Återk. 1, källa****Option:****Funktion:**

Upp till tre olika återkopplingssignaler kan användas som återkopplingssignal för frekvensomformarens PID-regulator.

Den här parametern definierar vilken ingång som ska användas som källa för den första återkopplingssignalen.

Analog ingång X30/11 och Analog ingång X30/12 hänvisar till ingångarna på tillvalskortet för generell I/O.

[0]	Ingen funktion
[1]	Analog ingång 53
[2] *	Analog ingång 54
[3]	Pulsingång 29
[4]	Pulsingång 33
[7]	Analog ingång X30/11
[8]	Analog ingång X30/12
[9]	Analog ingång X42/1
[10]	Analog ingång X42/3
[100]	Bussåterk. 1
[101]	Bussåterk. 2
[102]	Bussåterk. 1

**OBS!**

Om återkoppling inte används måste källan ställas in till *Ingen funktion* [0]. Parameter 20-10 styr hur de tre möjliga återkopplingarna används av PID-regulatorn.

**20-01 Återk. 1, konvertering****Option:****Funktion:**

Med hjälp av den här parametern kan en konverteringsfunktion tillämpas på Återkoppling 1.

[0] *	Linjär	<i>Linjär</i> [0] har ingen effekt på återkopplingen.
[1]	Kvadratrot	<i>Kvadratrot</i> [1] används vanligen när en tryckgivare används för flödesåterkoppling (( <i>flöde</i> ∝ √ <i>tryck</i> )).
[2]	Tryck till temperatur	<i>Tryck till temperatur</i> [24] används i kompressorapplikationer för att ge temperaturåterkoppling med hjälp av en tryckgivare. Kylmediets temperatur beräknas med hjälp av följande formel: $\text{Temperatur} = \frac{A2}{(\ln(Pe + 1) - A1)} - A3$ , där A1, A2 och A3 är konstanter specifika för kylmediet. Kylmediet måste väljas i parameter 20-30. I parameter 20-21 till och med 20-23 kan värden för A1, A2 och A3 anges för ett kylmedium som inte finns med i listan i parameter 20-30

## 20-03 Återk. 2, källa

**Option:****Funktion:**

För mer information se *Återkoppling 1 källa*, par. 20-00.

## 20-04 Återk. 2, konvertering

**Option:****Funktion:**

För mer information se *Återkoppling 1, konvertering* par. 20-01.

## 20-06 Återk. 3, källa

**Option:****Funktion:**

För mer information se *Återkoppling 1 källa*, par. 20-00.

## 20-07 Återk. 3, konvertering

**Option:****Funktion:**

Se *Återk. 1, konvertering*, par. 20-01 för information.

## 20-20 Återkopplingsfunktion

**Option:****Funktion:**

Den här parametern styr hur de tre möjliga återkopplingarna används för att reglera frekvensomformarens utfrekvens.

[0] Summa

*Summa* [0] konfigurerar PID-regulatorn för att använda summan av Återkoppling 1, Återkoppling 2 och Återkoppling 3 som återkoppling.

**OBS!**

Återkopplingar som inte används måste ställas in till *Ingen funktion* i par. 20-00, 20-03 eller 20-06.

Summan av Börvärde 1 och andra referenser som eventuellt är aktiverade (se parametergrupp 3-1\*) används som PID-regulatorns börvärdesreferens.

[1] Differens

*Differens* [1] konfigurerar PID-regulatorn för att använda differensen mellan Återkoppling 1 och Återkoppling 2 som återkoppling. Återkoppling 3 används inte med det här valet. Endast Börvärde 1 används. Summan av Börvärde 1 och andra referenser som eventuellt är aktiverade (se parametergrupp 3-1\*) används som PID-regulatorns börvärdesreferens.

[2] Medelvärde

*Medelvärde* [2] konfigurerar PID-regulatorn för att använda medelvärdet av Återkoppling 1, Återkoppling 2 och Återkoppling 3 som återkoppling.

**OBS!**

Återkopplingar som inte används måste ställas in till *Ingen funktion* i par. 20-00, 20-03 eller 20-06. Summan av Börvärde 1 och andra referenser som eventuellt är aktiverade (se parametergrupp 3-1\*) används som PID-regulatorns börvärdesreferens.

[3] \* Min.

*Min.* [3] konfigurerar PID-regulatorn för att jämföra Återkoppling 1, Återkoppling 2 och Återkoppling 3 och använda det lägsta värdet som återkoppling.

**OBS!**

Återkopplingar som inte används måste ställas in till *Ingen funktion* i par. 20-00, 20-03 eller 20-06. Endast Börvärde 1 används. Summan av Börvärde 1 och andra referenser som eventuellt är aktiverade (se parametergrupp 3-1\*) används som PID-regulatorns börvärdesreferens.

[4] Max.

*Max.* [4] konfigurerar PID-regulatorn för att jämföra Återkoppling 1, Återkoppling 2 och Återkoppling 3 och använda det högsta värdet som återkoppling.

**OBS!**

Återkopplingar som inte används måste ställas in till *Ingen funktion* i par. 20-00, 20-03 eller 20-06.

Endast Börvärde 1 används. Summan av Börvärde 1 och andra referenser som eventuellt är aktiverade (se parametergrupp 3-1\*) används som PID-regulatorns börvärdesreferens.

[5] Multibörvärde, min

*Multibörvärde, min* [5] konfigurerar PID-regulatorn för att beräkna skillnaden mellan Återkoppling 1 och Börvärde 1, Återkoppling 2 och Börvärde 2 samt Återkoppling 3 och Börvärde 3. Därefter används det par med återkoppling/börvärde där återkopplingen ligger längst under den motsvarande börvärdesreferensen. Om alla återkopplingssignaler ligger över de motsvarande börvärdena använder PID-regulatorn det par med återkoppling/börvärde där skillnaden mellan återkoppling och börvärde är minst.



**OBS!**

Om endast två återkopplingssignaler används måste den återkoppling som inte används ställas in till Ingen funktion i par. 20-00, 20-03 eller 20-06. Observera att varje börvärdesreferens kommer att utgöras av summan av respektive parametervärde (20-11, 20-12 och 20-13) samt av andra referenser som eventuellt är aktiverade (se parametergrupp 3-1\*).

[6] Multibörvärde, max

*Multibörvärde, max* [6] konfigurerar PID-regulatorn för att beräkna skillnaden mellan Återkoppling 1 och Börvärde 1, Återkoppling 2 och Börvärde 2 samt Återkoppling 3 och Börvärde 3. Därefter används det par med återkoppling/börvärde där återkopplingen ligger mest över den motsvarande börvärdesreferensen. Om alla återkopplingssignaler ligger under de motsvarande börvärdena använder PID-regulatorn det par med återkoppling/börvärde där skillnaden mellan återkoppling och börvärdesreferens är minst.



**OBS!**

Om endast två återkopplingssignaler används måste den återkoppling som inte används ställas in till Ingen funktion i par. 20-00, 20-03 eller 20-06. Observera att varje börvärdesreferens kommer att utgöras av summan av respektive parametervärde (20-21, 20-22 och 20-23) samt av andra referenser som eventuellt är aktiverade (se parametergrupp 3-1\*).



**OBS!**

Återkoppling som inte används måste ställas in till "Ingen funktion" i respektive parameter för återkopplingskälla: 20-00, 20-03 or 20-06.

Återkopplingen som är ett resultat av den funktion som har valts i par. 20-20, används av PID-regulatorn för att reglera frekvensomformarens utfrekvens. Den här återkopplingen kan också visas på frekvensomformarens display, användas för att reglera en analog utgång på frekvensomformaren samt överföras via olika protokoll för seriell kommunikation.

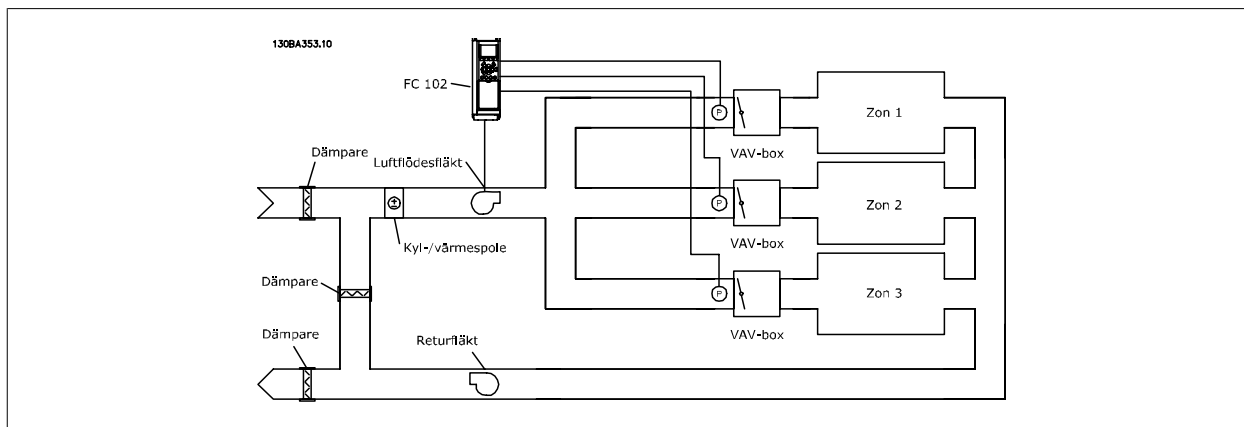
Frekvensomformaren kan konfigureras för att hantera multizonapplikationer. Det finns stöd för två olika multizonsapplikationer:

- Multizon, enskilt börvärde
- Multizon, multibörvärde

Skillnaden mellan de två illustreras i följande exempel:

**Exempel 1 – Multizon, enskilt börvärde**

I en kontorsbyggnad måste ett HVAC-system med variabel luftvolym (VAV, Variable Air Volume) garantera ett minimitryck vid valda VAV-boxar. På grund av de varierande tryckförlusterna i varje ledning, går det inte att anta att trycket vid varje VAV-box är detsamma. Det nödvändiga minimitrycket är detsamma för alla VAV-boxar. Den här regleringsmetoden kan konfigureras genom att *Återkopplingsfunktion*, par. 20-20, ställs in till alternativ [3], Min., och det önskade trycket anges i par. 20-21. PID-regulatorn ökar fläktvarvtalet om någon återkoppling ligger under börvärdet och minskar fläktvarvtalet om alla återkopplingar ligger över börvärdet.



### Exempel 2 – Multizon, multibörvärde

Föregående exempel kan användas för att illustrera användandet av reglering med multizon och multibörvärde. Om zonerna kräver olika tryck för varje VAV-box, kan varje enskilt börvärde anges i par. 20-21, 20-22 och 20-23. Genom att *Multibörvärde, min*, [5], väljs i par. 20-20, Återkopplingsfunktion, ökar PID-regulatorn fläktvarvtalet om en av återkopplingarna ligger under börvärdet och minskar fläktvarvtalet om alla återkopplingarna ligger över de respektive börvärdena.

#### 20-21 Börvärde 1

##### Range:

0.000\* [Ref<sub>MIN</sub> par.3-02 - Ref<sub>MAX</sub> par. 3-03 ENHET (från par. 20-12)]

##### Funktion:

Börvärde 1 används i läget med återkoppling för att ange en börvärdesreferens som används av frekvensomformarens PID-regulator. Se beskrivningen av *Återkopplingsfunktion*, par. 20-20.



##### OBS!

Börvärdesreferensen som anges här läggs till andra referenser som eventuellt är aktiverade (se parametergrupp 3-1\*).

#### 20-22 Börvärde 2

##### Range:

0.000\* [Ref<sub>MIN</sub>-Ref<sub>MAX</sub> ENHET (från par. 20-12)]

##### Funktion:

Börvärde 2 används i läget med återkoppling för att ange en börvärdesreferens som kan användas av frekvensomformarens PID-regulator. Se beskrivningen av *Återkopplingsfunktion*, par. 20-20.



##### OBS!

Börvärdesreferensen som anges här läggs till andra referenser som eventuellt är aktiverade (se parametergrupp 3-1\*).

#### 20-81 Normal/inverterad PID-reglering

##### Option:

[0] \* Normal

##### Funktion:

*Normal* [0] får frekvensomformarens utfrekvens att minska när återkopplingen är större än börvärdesreferensen. Detta är vanligt för tryckreglerade tillämpningar för tilluftsfläktar och pumpar.

[1] Inverterat

*Inverterat* [1] får frekvensomformarens utfrekvens att öka när återkopplingen är större än börvärdesreferensen. Detta är vanligt för temperaturreglerade kylapplikationer, till exempel kyltorn.

#### 20-93 Prop. först. för PID

##### Range:

0.50\* [0,00 = Off - 10,00]

##### Funktion:

Den här parametern justerar uteffekten från frekvensomformarens PID-regulator baserat på felet mellan återkopplingen och börvärdesreferensen. När det här värdet är stort reagerar PID-regulatorn snabbt. Om ett alltför stort värde används kan emellertid frekvensomformarens utfrekvens bli instabil.

#### 20-94 PID-integraltid

##### Range:

20,00 s\* [0,01-10000,00 = Av s]

##### Funktion:

Felet mellan återkopplingen och börvärdesreferensen läggs i integreraren till över tid (integreras). Detta är nödvändigt för att säkerställa att felet går mot noll. Snabb justering av frekvensomforma-

rens driftvarvtal uppnås när det här värdet är litet. Om ett alltför litet värde används kan emellertid frekvensomformarens utfrekvens bli instabil.

### 22-21 Detekt. låg effekt

**Option:**

[0] \* Inaktiverad

[1] Aktiverad

**Funktion:**

Om Aktiverad väljs måste idrifttagningen av Detekt. låg effekt utföras för att ställa in parametrarna i grupp 22-3\* för korrekt drift!

### 22-22 Detekt. lågt varvtal

**Option:**

[0] \* Inaktiverad

[1] Aktiverad

**Funktion:**

Välj Aktiverad för att detektera när motorn körs med ett varvtal som har ställts in i par. 4-11 eller 4-12, *Motorvarvtal, nedre gräns*.

6

### 22-23 Inget flöde, funktion

**Option:**

[0] \* Av

[1] Energisparläge

[2] Varning

[3] Larm

**Funktion:**

Vanliga åtgärder för Detekt. låg effekt och Detekt. lågt varvtal (enskilda val är inte möjliga).

Meddelanden på den lokala manöverpanelens display (om en sådan har monterats) och/eller signal via ett relä eller en digital utgång.

Frekvensomformaren trippar och motorn förblir stoppad tills den återställs.

### 22-24 Inget flöde, fördr.

**Range:**

10 s\* [0-600 s]

**Funktion:**

Ange under hur lång tid låg effekt/lågt varvtal måste detekteras för att signalen för åtgärder ska aktiveras. Om detekteringen upphör innan timern löper ut kommer timern att återställas.

### 22-26 Torrkörning, funktion

**Option:**

[0] \* Av

[1] Varning

[2] Larm

**Funktion:**

*Detekt. låg effekt* måste vara Aktiverad (par. 22-21) och ha tagits i drift (med hjälp av antingen par. 22-3\*, *Inget flöde*, effektopt. eller *Autoinst.*, par. 22-20) för att detektering av torrkörning ska kunna användas.

Meddelanden på den lokala manöverpanelens display (om en sådan har monterats) och/eller signal via ett relä eller en digital utgång.

Frekvensomformaren trippar och motorn förblir stoppad tills den återställs.

### 22-40 Minsta körtid

**Range:**

10 s\* [0 - 600 s]

**Funktion:**

Ange önskad minsta körtid för motorn efter ett startkommando (digital ingång eller buss) innan Energisparläge aktiveras.

### 22-41 Minsta vilotid

**Range:**

10 s\* [0 - 600 s]

**Funktion:**

Ange önskad minimitid för upprätthållande av Energisparläge. Detta åsidosätter alla återstartsvillkor.

**22-42 Återstartsvarvtal [RPM]****Range:**

[par. 4-11 (Motorvarvtal, nedre gräns) - Par. 4-13 (Motorvarvtal, övre gräns)]

**Funktion:**

Ska användas om par. 0-02, *Enhet för motorvarvtal*, har ställts in till varv/minut (parametern syns inte om Hz har valts). Ska endast användas om par. 1-00, *Konfigurationsläge*, har ställts in till Utan återkoppling och varvtalsreferensen anges av en extern regulator. Ange det referensvarvtal vid vilket Energisparläge ska avbrytas.

**22-60 Rembrott, funktion****Option:**

[0] \* Inaktiverad

[1] Varning

[2] Tripp

**Funktion:**

Väljer den åtgärd som ska utföras om rebrott detekteras

**22-61 Rembrott, moment****Range:**

10%\* [0 - 100%]

**Funktion:**

Ställer in rebrottsmomentet som en procentandel av det nominella motormomentet.

**22-62 Rembrott, fördröjning****Range:**

10 s\* [0 - 600 s]

**Funktion:**

Ställer in den tid som rebrottsförhållandena måste vara aktiva innan den åtgärd som har valts i *Rebrott-funktion*, par. 22-60, utförs.

**22-75 Kort cykel, skydd****Option:**

[0] \* Inaktiverad

[1] Aktiverad

**Funktion:**

Timern som ställs in i *Intervall mellan starter*, par. 22-76 har inaktiverats.

Timern som ställs in i *Intervall mellan starter*, par. 22-76 har aktiverats.

**22-76 Intervall mellan starter****Range:**

0 s\* [0 - 3600 s]

**Funktion:**

Ställer in den tid som önskas som minimitid mellan två starter. Alla normala startkommandon (Start/Jogg/Frys) ignoreras tills timern har löpt ut.

**22-77 Minsta körtid****Range:**

0 s\* [0 - par. 22-76]

**Funktion:**

Ställer in den tid som önskas som minsta körtid efter ett normalt startkommando (Start/Jogg/Frys). Alla normala stoppkommandon ignoreras tills den inställda tiden har löpt ut. Timern börjar räkna vid ett normalt startkommando (Start/Jogg/Frys).

Timern kan åsidosättas med kommandon för utrullning (inverterad) eller externt stopp.

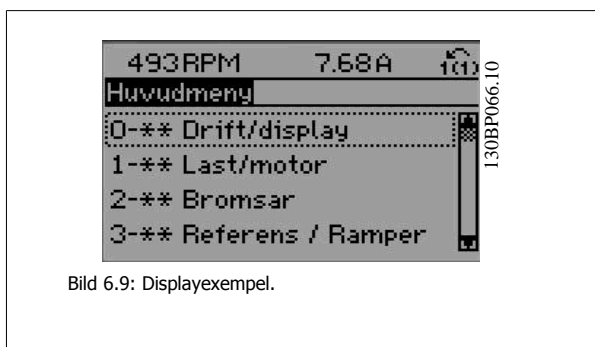
**OBS!**

Fungerar ej i kaskadläge

**6.1.5 Läget Huvudmeny**

Både GLCP och NLCP ger åtkomst till huvudmenyläget. Välj huvudmenyläget genom att trycka på [Main Menu]-knappen. Illustration 6.2 visar resultatavläsningen på displayen på GLCP:n.

Rad 2 till och med 5 på displayen visar en lista över parametergrupper som kan väljas genom att trycka på knapparna upp och ned.



Varje parameter har ett namn och ett nummer, vilka alltid är desamma oavsett vilket programmeringsläge som används. I huvudmenyläget visas parametrarna gruppvis. Den första siffran i parameternumret (från vänster) är parametrans gruppnummer.

Alla parametrar kan ändras i huvudmenyn. Enhetens konfiguration (par.1-00) styr vilka andra parametrar som är tillgängliga för programmering. Om exempelvis Med återkoppling väljs, aktiveras ytterligare parametrar som är relaterade till drift med återkoppling. Tillvalskort som har lagts till i enheten aktiverar ytterligare parametrar som hör ihop med det aktuella tillvalet.



### 6.1.6 Val av parametrar

I huvudmenyläget visas parametrarna gruppvis. Välj en parametergrupp med hjälp av navigationsknapparna.

Följande parametergrupper är tillgängliga:

Grupp nr	Parametergrupp:
0	Drift/display
1	Last/motor
2	Bromsar
3	Referenser/ramper
4	Gränser/varningar
5	Digital I/O
6	Analog I/O
8	Komm. och tillval
9	Profibus
10	CAN-fältbuss
11	LonWorks
13	SL (Smart Logic)
14	Speciella funktioner
15	Frekvensomformarinformation
16	Dataavläsningar
18	Dataavläsningar 2
20	FC med återkoppling
21	Utök. återkoppling
22	Applikationsfunktioner
23	Tidsbaserade funktioner
24	Gnistläge
25	Kaskadregulator
26	Analogt I/O-tillval MCB 109

Tabell 6.3: Parametergrupper.

När du har valt en parametergrupp väljer du en parameter med navigationsknapparna.

I GLCP-displayens mittavsnitt visas parameterens nummer och namn tillsammans med det valda parametervärdet.

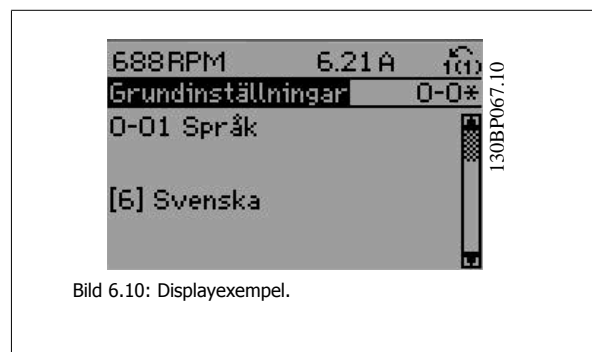


Bild 6.10: Displayexempel.

### 6.1.7 Ändra data

1. Tryck på [Quick Menu]- eller [Main Menu]-knappen.
2. Använd knapparna [▲] and [▼] för att hitta den parametergrupp som ska redigeras.
3. Använd [▲] och [▼] för att hitta den parameter som ska redigeras.
4. Tryck på [OK].
5. Använd knapparna [▲] and [▼] för att välja korrekt parameterinställning. Det går också att flytta till siffror inom ett tal med hjälp av pilarna. Markören indikerar den siffra som har valts för ändring. [▲]-knappen ökar värdet, [▼]-knappen minskar värdet.
6. Tryck på [Cancel]-knappen för att avbryta ändringen eller på [OK]-knappen för att acceptera ändringen och ange ny inställning.

### 6.1.8 Ändra ett textvärde

Om den valda parametern innehåller ett textvärde ändrar du textvärdet genom att trycka på navigationsknapparna upp/ned.

Upp-knappen ökar värdet, och ned-knappen minskar värdet. Placera markören på det värde som ska sparas och tryck på [OK].

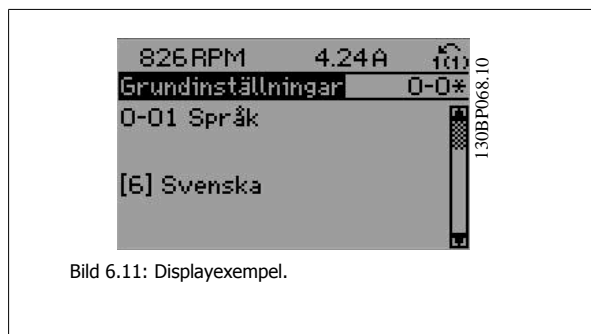


Bild 6.11: Displayexempel.

### 6.1.9 Ändra en grupp av numeriska datavärden

6

Om den valda parametern innehåller ett numeriskt datavärde kan du ändra det valda värdet med navigationsknapparna <> och upp-/ned-knapparna. Använd navigationsknapparna <> för att flytta markören vågrätt.

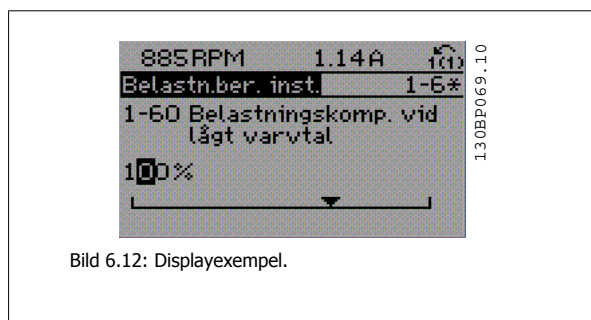


Bild 6.12: Displayexempel.

Använd navigationsknapparna upp/ned för att ändra datavärdet. Upp-knappen ökar datavärdet, och ned-knappen minskar det. Placera markören på det värde som ska sparas och tryck på [OK].



Bild 6.13: Displayexempel.

### 6.1.10 Ändra datavärde, stegvis

I vissa parametrar kan du välja att ändra datavärdet steglöst eller stegvis. Detta gäller för *Motoreffekt* (par. 1-20), *Motorspänning* (par. 1-22) och *Motorfrekvens* (par. 1-23).

Parametrarna ändras både som en grupp av numeriska datavärden och steglöst som numeriska datavärde.

### 6.1.11 Visning och programmering av indexerade parametrar

Parametrarna indexerar när de placeras i en rullande stack.

Par. 15-30 till 15-32 innehåller en fellogg som kan avläsas. Välj en parameter, tryck på [OK] och använd navigeringsknapparna upp/ned för att bläddra genom loggvärdena.

Använd par. 3-10 som ett exempel:

Välj parametern, tryck på [OK] och använd navigeringsknapparna upp/ned för att bläddra genom de indexerade värdena. Du ändrar parametervärdet genom att välja det indexerade värdet och trycka på [OK]. Ändra värdet genom att använda knapparna upp/ned. Tryck på [OK] för att godkänna den nya inställningen. Tryck på [Cancel] för att avbryta. Tryck på [Back] för att lämna parametern.

## 6.2 Parameterlista

Parametrarna för frekvensomformaren är grupperade i parametergrupper för att det ska vara enkelt att välja parametrar så att frekvensomformaren kan användas på optimalt sätt.

De flesta HVAC-program kan programmeras genom knappen Snabbmeny och genom att välja parametrar under Snabbmenyn och Funktionsmenyn. Beskrivningar och standardinställningar av parametrarna finns under sektionen Parameterlistor längst bak i den här handboken.

0-xx Drift/display	10-xx CAN-fältbussparametrar
1-xx Last/motor	11-xx LonWorks
2-xx Bromsar	13-xx SL-regulator (Smart Logic)
3-xx Referens/ramper	14-xx Specialfunktioner
4-xx Gränser/varningar	15-xx Frekvensomformarinformation
5-xx Digital I/O	16-xx Dataavläsningar
6-xx Analog I/O	18-xx Info och avläsningar
8-xx Komm. och tillval	20-xx Frekvensomformare med återkoppling
9-xx Profibus	21-xx Utökad återkoppling
	22-xx Applikationsfunktioner
	23-xx Tidsbaserade funktioner
	24-xx Applikationsfunktioner 22
	25-xx Kaskadregulator
	26 xx Analogt I/O-tillval MCB 109

## 6.2.1 0- \* \* Drift och display

Parameternr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde (SR = Storleksrelaterad)	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>0-0* Grundinställningar</b>						
0-01	Språk	[0] Engelska	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-02	Enhet för motorvärtal	[1] Hz	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
0-03	Regionala inställningar	[0] Internationellt	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
0-04	Drifttillstånd vid start	[0] Återuppta	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-05	Enh. f. lokalt läge	[0] Som motorvarvalsenh.	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
<b>0-1* Menyhantering</b>						
0-10	Aktiv meny	[1] Meny 1	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-11	Redigera meny	[9] Aktiv meny	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-12	Menyn är länkad till	[0] Inte länkad	All set-ups	FALSE	-	Uint8
0-13	Avläsning: Länkade menyer	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
0-14	Avläsning: Redlg. menyer/kanal	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Int32
<b>0-2* LCP-display</b>						
0-20	Displayrad 1.1, liten	1602	All set-ups	TRUE	-	Uint16
0-21	Displayrad 1.2, liten	1614	All set-ups	TRUE	-	Uint16
0-22	Displayrad 1.3, liten	1610	All set-ups	TRUE	-	Uint16
0-23	Displayrad 2, stor	1613	All set-ups	TRUE	-	Uint16
0-24	Displayrad 3, stor	1502	All set-ups	TRUE	-	Uint16
0-25	Personlig meny	SR	1 set-up	TRUE	0	Uint16
<b>0-3* Anp. LCP-avläsn.</b>						
0-30	Enhet, anv.def. visning	[1] %	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-31	Minvärde för anv.def. visning	SR	All set-ups	TRUE	-2	Int32
0-32	Maxvärde för anv.def. visning	100.00 CustomReadoutUnit	All set-ups	TRUE	-2	Int32
0-37	Displaytext 1	0 N/A	1 set-up	TRUE	0	VisStr[25]
0-38	Displaytext 2	0 N/A	1 set-up	TRUE	0	VisStr[25]
0-39	Displaytext 3	0 N/A	1 set-up	TRUE	0	VisStr[25]
<b>0-4* LCP-knappsats</b>						
0-40	[Hand on]-knapp på LCP	[1] Aktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-41	[Off]-knapp på LCP	[1] Aktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-42	[Auto on]-knapp på LCP	[1] Aktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-43	[Reset]-knapp på LCP	[1] Aktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-44	[Off/Reset]-knapp på LCP	[1] Aktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-45	[Förbikoppla frekvensomformare] LCP-tangent	[1] Aktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>0-5* Kopiera/spara</b>						
0-50	LCP-kopiering	[0] Ingen kopiering	All set-ups	FALSE	-	Uint8
0-51	Menykopiering	[0] Ingen kopiering	All set-ups	FALSE	-	Uint8

Parameterrnr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde (SR = Storleksrelaterad)	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>0-6* Lösenord</b>						
0-60	Huvudmenylösenord	100 N/A	1 set-up	TRUE	0	Uint16
0-61	Åtkomst till huvudmeny utan lösenord	[0] Full åtkomst	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-65	Personlig meny, lösenord	200 N/A	1 set-up	TRUE	0	Uint16
0-66	Åtkomst till personlig meny utan lösenord	[0] Full åtkomst	1 set-up	TRUE	-	Uint8
<b>0-7* Klockinst.</b>						
0-70	Ange datum och tid	SR	All set-ups	TRUE	0	TimeOfDay
0-71	Datumformat	null	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-72	Tidsformat	null	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-74	Vinter-/sommartid	[0] Av	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-76	Vinter-/sommartid, start	SR	1 set-up	TRUE	0	TimeOfDay
0-77	Vinter-/sommartid, slut	SR	1 set-up	TRUE	0	TimeOfDay
0-79	Klockfel	null	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-81	Arbetsdagar	null	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-82	Extra arbetsdagar	SR	1 set-up	TRUE	0	TimeOfDay
0-83	Extra lediga dagar	SR	1 set-up	TRUE	0	TimeOfDay
0-89	Datum- och tidsavläsning	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	VisStr[ 25]

## 6.2.2 1- \*\* Last / motor

Parameternr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde (SR = Storleksrelaterad)	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>1-0* Allmänna inställn.</b>						
1-00	Konfigurationsläge	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
1-03	Momentegenskaper	[3] Autoenergoptim. VT	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>1-2* Motordata</b>						
1-20	Motoreffekt [kW]	SR	All set-ups	FALSE	1	Uint32
1-21	Motoreffekt [HK]	SR	All set-ups	FALSE	-2	Uint32
1-22	Motorspänning	SR	All set-ups	FALSE	0	Uint16
1-23	Motorfrekvens	SR	All set-ups	FALSE	0	Uint16
1-24	Motorström	SR	All set-ups	FALSE	-2	Uint32
1-25	Nominellt motorvarvtal	SR	All set-ups	FALSE	67	Uint16
1-28	Motorrotationskontroll	[0] Av	All set-ups	FALSE	-	Uint8
1-29	Automatisk motoranpassning (AMA)	[0] Av	All set-ups	FALSE	-	Uint8
<b>1-3* Av. motordata</b>						
1-30	Statorresistans (Rs)	SR	All set-ups	FALSE	-4	Uint32
1-31	Rotorresistans (Rr)	SR	All set-ups	FALSE	-4	Uint32
1-35	Huvudreaktans (Xh)	SR	All set-ups	FALSE	-4	Uint32
1-36	Järnförlustmotstånd (Rfe)	SR	All set-ups	FALSE	-3	Uint32
1-39	Motorpoler	SR	All set-ups	FALSE	0	Uint8
<b>1-5* Belastn.ober. inst.</b>						
1-50	Motormagnetisering vid nollvarvtal	100 %	All set-ups	TRUE	0	Uint16
1-51	Min. varvtal normal magnetiser. [v/m]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
1-52	Min. varvtal normal magnetiser. [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
<b>1-6* Belastn.ber. inst.</b>						
1-60	Belastningskomp. vid lågt varvtal	100 %	All set-ups	TRUE	0	Int16
1-61	Belastningskomp. vid högt varvtal	100 %	All set-ups	TRUE	0	Int16
1-62	Eftersläpningskomp.	0 %	All set-ups	TRUE	0	Int16
1-63	Eftersläpningskomp., tidskonstant	SR	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
1-64	Resonansdämpning	100 %	All set-ups	TRUE	0	Uint16
1-65	Resonansdämpning, tidskonstant	5 ms	All set-ups	TRUE	-3	Uint8
<b>1-7* Startjusteringar</b>						
1-71	Startfördr.	0,0 s	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
1-73	Flygande start	[0] Inaktiverad	All set-ups	FALSE	-	Uint8
<b>1-8* Stopjusteringar</b>						
1-80	Funktion vid stopp	[0] Utrullning	All set-ups	TRUE	-	Uint8
1-81	Min. varvtal för funktion v. stopp [v/m]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
1-82	Min. varvtal för funktion v. stopp [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
1-86	Trip Speed Low [RPM]	0 RPM	All set-ups	TRUE	67	Uint16
1-87	Trip Speed Low [Hz]	0,0 Hz	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
<b>1-9* Motortemperatur</b>						
1-90	Termiskt motorskydd	[4] ETR-tripp 1	All set-ups	TRUE	-	Uint8
1-91	Extern motorfläkt	[0] Nej	All set-ups	TRUE	-	Uint16
1-93	Termistorkälla	[0] Inget	All set-ups	TRUE	-	Uint8

### 6.2.3 2- \* \* Bromsar

Parameternr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde (SR = Storleksrelaterad)	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>2-0* DC-broms</b>						
2-00	DC-hållström	50 %	All set-ups	TRUE	0	Uint8
2-01	DC-bromsström	50 %	All set-ups	TRUE	0	Uint16
2-02	DC-bromstid	10.0 s	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
2-03	DC-broms, inkoppl.varvtal	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
2-04	DC-broms, inkoppl.varvtal [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
<b>2-1* Bromsenergifunkt.</b>						
2-10	Bromsfunktion	[0] Av	All set-ups	TRUE	-	Uint8
2-11	Bromsmotstånd (ohm)	SR	All set-ups	TRUE	0	Uint16
2-12	Bromseffektgräns (kW)	SR	All set-ups	TRUE	0	Uint32
2-13	Bromseffektövervakning	[0] Av	All set-ups	TRUE	-	Uint8
2-15	Bromskontroll	[0] Av	All set-ups	TRUE	-	Uint8
2-16	AC-broms max. ström	100.0 %	All set-ups	TRUE	-1	Uint32
2-17	Överspänningsstyrning	[2] Aktiverat	All set-ups	TRUE	-	Uint8

## 6.2.4 3- \*\* Referens / Ramper

Parameternr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde (SR = Storleksrelaterad)	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>3-0* Referensgränser</b>						
3-02	Minimireferens	SR	All set-ups	TRUE	-3	Int32
3-03	Maximireferens	SR	All set-ups	TRUE	-3	Int32
3-04	Referensfunktion	[0] Summa	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>3-1* Referenser</b>						
3-10	Förinställd referens	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
3-11	Joggyvarvtal [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
3-13	Referensplats	[0] Länkat till Hand/Auto	All set-ups	TRUE	-	Uint8
3-14	Förinställd relativ referens	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int32
3-15	Referens 1, källa	[1] Analog ingång 53	All set-ups	TRUE	-	Uint8
3-16	Referens 2, källa	[20] Digital pot.meter	All set-ups	TRUE	-	Uint8
3-17	Referens 3, källa	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
3-19	Joggyvarvtal [v/m]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
<b>3-4* Ramp 1</b>						
3-41	Ramp 1, uppramptid	SR	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
3-42	Ramp 1, nedramptid	SR	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
<b>3-5* Ramp 2</b>						
3-51	Ramp 2, uppramptid	SR	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
3-52	Ramp 2, nedramptid	SR	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
<b>3-8* Andra ramper</b>						
3-80	Jogg, ramptid	SR	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
3-81	Snabbstopp, ramptid	SR	2 set-ups	TRUE	-2	Uint32
<b>3-9* Digital pot.meter</b>						
3-90	Stegstorlek	0.10 %	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
3-91	Ramptid	1.00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
3-92	Effektåterställning	[0] Av	All set-ups	TRUE	-	Uint8
3-93	Maximigräns	100 %	All set-ups	TRUE	0	Int16
3-94	Minimigräns	0 %	All set-ups	TRUE	0	Int16
3-95	Rampfördröjning	1.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	TimD



### 6.2.5 4- \* Gränser/Varningar

Parameter- termnr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde (SR = Storleksrelaterad)	4-meny	Ändra under drift	Omvand- lingsindex	Typ
<b>4-1* Motorgränser</b>						
4-10	Motorvarvtal, riktning	[2] Båda riktningarna	All set-ups	FALSE	-	Uint8
4-11	Motorvarvtal, nedre gräns [rpm]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
4-12	Motorvarvtal, nedre gräns [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
4-13	Motorvarvtal, övre gräns [rpm]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
4-14	Motorvarvtal, övre gräns [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
4-16	Momentgräns, motordrift	110.0 %	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
4-17	Momentgräns, generatordrift	100.0 %	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
4-18	Strömbegränsning	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint32
4-19	Max. utfrekvens	SR	All set-ups	FALSE	-1	Uint16
<b>4-5* Reg. varningar</b>						
4-50	Varning, svag ström	0.00 A	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
4-51	Varning, stark ström	ImaxVLT (P1637)	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
4-52	Varning, lågt varvtal	0 RPM	All set-ups	TRUE	67	Uint16
4-53	Varning, högt varvtal	outputSpeedHighLimit (P413)	All set-ups	TRUE	67	Uint16
4-54	Varning låg referens	-999999.999 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
4-55	Varning hög referens	999999.999 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
4-56	Varning låg återkoppling	-999999.999 ReferenceFeedbackUnit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
4-57	Varning hög återkoppling	999999.999 ReferenceFeedbackUnit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
4-58	Motorfasfunktion saknas	[1] På	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>4-6* Varvtal, förbik.</b>						
4-60	Förbikoppla varvtal från [v/m]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
4-61	Förbikoppla varvtal från [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
4-62	Förbikoppla varvtal till [v/m]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
4-63	Förbikoppla varvtal till [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
4-64	Konf. halvauto förbikoppling	[0] Av	All set-ups	FALSE	-	Uint8

## 6.2.6 5- \* \* Digital I/O

Parameternr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>5-0* Digitalt I/O-läge</b>						
5-00	Digitalt I/O-läge	[0] PNP - aktiv vid 24V	All set-ups	FALSE	-	Uint8
5-01	Plint 27, funktion	[0] Ingång	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-02	Plint 29, funktion	[0] Ingång	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>5-1* Digitala ingångar</b>						
5-10	Plint 18, digital ingång	[8] Start	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-11	Plint 19, digital ingång	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-12	Plint 27, digital ingång	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-13	Plint 29, digital ingång	[14] Jogg	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-14	Plint 32, digital ingång	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-15	Plint 33, digital ingång	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-16	Plint X30/2, digital ingång	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-17	Plint X30/3, digital ingång	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-18	Plint X30/4, digital ingång	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>5-3* Digitala utgångar</b>						
5-30	Plint 27, digital utgång	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-31	Plint 29, digital utgång	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-32	Plint X30/6, digital utgång	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-33	Plint X30/7, digital utgång	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>5-4* Reläer</b>						
5-40	Funktionsrelä	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-41	Till-fördr., relä	0.01 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
5-42	Från-fördr., relä	0.01 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
<b>5-5* Pulsingång</b>						
5-50	Plint 29, låg frekvens	100 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint32
5-51	Plint 29, hög frekvens	100 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint32
5-52	Plint 29, lågt ref./återkopplingsvärde	0.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
5-53	Plint 29, högt ref./återkopplingsvärde	100.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
5-54	Pulsfilter, tidskonstant nr 29	100 ms	All set-ups	FALSE	-3	Uint16
5-55	Plint 33, låg frekvens	100 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint32
5-56	Plint 33, hög frekvens	100 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint32
5-57	Plint 33, lågt ref./återkopplingsvärde	0.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
5-58	Plint 33, högt ref./återkopplingsvärde	100.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
5-59	Pulsfilter, tidskonstant nr 33	100 ms	All set-ups	FALSE	-3	Uint16

Parameternr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>5-6* Pulsutgång</b>						
5-60	Plint 27, pulsutgångsvariabel	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-62	Pulsutgång, maxfrekv. nr 27	5000 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint32
5-63	Plint 29, pulsutgångsvariabel	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-65	Pulsutgång, maxfrekv. nr 29	5000 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint32
5-66	Plint X30/6, pulsutgångsvariabel	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-68	Pulsutgång, maxfrekv. nr X30/6	5000 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint32
<b>5-9* Busstyrning</b>						
5-90	Busstyrning, digital & relä	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint32
5-93	Pulsutg. 27, busstyrning	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	N2
5-94	Pulsutg. 27, förinställd timeout	0.00 %	1 set-up	TRUE	-2	Uint16
5-95	Pulsutg. 29, busstyrning	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	N2
5-96	Pulsutg. 29, förinställd timeout	0.00 %	1 set-up	TRUE	-2	Uint16
5-97	Pulsutg. #X30/6, busstyrning	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	N2
5-98	Pulsutg. #X30/6, förinst. timeout	0.00 %	1 set-up	TRUE	-2	Uint16

## 6.2.7 6- \*\* Analog I/O

Parameternamn	Parameterbeskrivning	Standardvärde (SR = Storleksrelaterad)	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>6-0* Analog I/O-läge</b>						
6-00	Spänn.för. 0, tidsgräns	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint8
6-01	Spänn.för. 0, tidsg.funktion	[0] Av	All set-ups	TRUE	-	Uint8
6-02	Gnistläge, spänn.för. 0, tidsg.funktion	[0] Av	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>6-1* Analog ingång 53</b>						
6-10	Plint 53, låg spänning	0.07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-11	Plint 53, hög spänning	10.00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-12	Plint 53, svag ström	4.00 mA	All set-ups	TRUE	-5	Int16
6-13	Plint 53, stark ström	20.00 mA	All set-ups	TRUE	-5	Int16
6-14	Plint 53, lågt ref./återkopplingsvärde	0.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-15	Plint 53, högt ref./återkopplingsvärde	SR	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-16	Plint 53, tidskonstant för filter	0.001 s	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
6-17	Plint 53, sp.för. nolla	[1] Aktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>6-2* Analog ingång 54</b>						
6-20	Plint 54, låg spänning	0.07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-21	Plint 54, hög spänning	10.00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-22	Plint 54, svag ström	4.00 mA	All set-ups	TRUE	-5	Int16
6-23	Plint 54, stark ström	20.00 mA	All set-ups	TRUE	-5	Int16
6-24	Plint 54, lågt ref./återkopplingsvärde	0.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-25	Plint 54, högt ref./återkopplingsvärde	100.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-26	Plint 54, tidskonstant för filter	0.001 s	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
6-27	Plint 54, sp.för. nolla	[1] Aktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>6-3* Analog ingång X30/11</b>						
6-30	Plint X30/11, låg spänning	0.07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-31	Plint X30/11, hög spänning	10.00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-34	Plint X30/11, lågt ref./återk.värde	0.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-35	Plint X30/11, högt ref./återk.värde	100.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-36	Plint X30/11, tidskonstant för filter	0.001 s	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
6-37	Plint X30/11, sp.för. nolla	[1] Aktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>6-4* Analog ingång X30/12</b>						
6-40	Plint X30/12, låg spänning	0.07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-41	Plint X30/12, hög spänning	10.00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-44	Plint X30/12, lågt ref./återk.värde	0.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-45	Plint X30/12, högt ref./återk.värde	100.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-46	Plint X30/12, tidskonstant för filter	0.001 s	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
6-47	Plint X30/12, sp.för. nolla	[1] Aktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8

Parameterrnr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>6-5* Analog utgång 42</b>						
6-50	Plint 42, utgång	[100] Utfrekvens	All set-ups	TRUE	-	Uint8
6-51	Plint 42, utgång min-skala	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-52	Plint 42, utgång max-skala	100.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-53	Plint 42, bussstyrning för utgång	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	N2
6-54	Plint 42, förinst. timeout för utgång	0.00 %	1 set-up	TRUE	-2	Uint16
<b>6-6* Analog utgång X30/8</b>						
6-60	Plint X30/8, utgång	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
6-61	Plint X30/8, min-skala	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-62	Plint X30/8, max-skala	100.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-63	Plint X30/8, bussstyrning för utgång	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	N2
6-64	Plint X30/8, förinst. timeout för utgång	0.00 %	1 set-up	TRUE	-2	Uint16

## 6.2.8 8- \* \* Kommunikation och alternativ

Parameternamn	Parameterbeskrivning	Standardvärde (SR = Storleksrelaterad)	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>8-0* Allmänna inställni.</b>						
8-01	Styrplats	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
8-02	Källa för styroord	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
8-03	Tidsgräns för styroord	SR	1 set-up	TRUE	-1	Uint32
8-04	Tidsgränzfunktion för styroord	[0] AV	1 set-up	TRUE	-	Uint8
8-05	Funktion vid End-of-timeout	[1] Återuppta meny	1 set-up	TRUE	-	Uint8
8-06	Återst. tidsgr. för styroord	[0] Återställ inte	All set-ups	TRUE	-	Uint8
8-07	Diagnos-trigger	[0] Inaktivera	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>8-1* Styrintällningar</b>						
8-10	Styrprofil	[0] FC-profil	All set-ups	TRUE	-	Uint8
8-13	Konfigurerbart statusord, STW	[1] Profilstandard	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>8-3* FC-portinställn-ar</b>						
8-30	Protokoll	null	1 set-up	TRUE	-	Uint8
8-31	Adress	SR	1 set-up	TRUE	0	Uint8
8-32	Baudhastighet	null	1 set-up	TRUE	-	Uint8
8-33	Paritet/stoppbitar	null	1 set-up	TRUE	-	Uint8
8-35	Min. svarsfördröjning	SR	1 set-up	TRUE	-3	Uint16
8-36	Max. svarsfördröjning	SR	1 set-up	TRUE	-3	Uint16
8-37	Max fördr. mellan byte	SR	1 set-up	TRUE	-5	Uint16
<b>8-4* FC MC-prot. inst.</b>						
8-40	Telegramval	[1] Standardtelegram 1	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>8-5* Digital/buss</b>						
8-50	Välj utrullning	[3] Logiskt ELLER	All set-ups	TRUE	-	Uint8
8-52	Välj DC-broms	[3] Logiskt ELLER	All set-ups	TRUE	-	Uint8
8-53	Välj start	[3] Logiskt ELLER	All set-ups	TRUE	-	Uint8
8-54	Välj reversering	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
8-55	Menyval	[3] Logiskt ELLER	All set-ups	TRUE	-	Uint8
8-56	Välj förinställd referens	[3] Logiskt ELLER	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>8-7* BACnet</b>						
8-70	BACnet, enhetsinstans	1 N/A	1 set-up	TRUE	0	Uint32
8-72	MS/TP, max. master	127 N/A	1 set-up	TRUE	0	Uint8
8-73	MS/TP, maxinfo stommar	1 N/A	1 set-up	TRUE	0	Uint16
8-74	"Jag är start"	[0] Send at power-up	1 set-up	TRUE	-	Uint8
8-75	Initieringslösenord	SR	1 set-up	TRUE	0	VisStr[20]
<b>8-8* FC-portdiagnostik</b>						
8-80	Bussmedd.antal	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint32
8-81	Bussfelsantal	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint32
8-82	Slavmeddelandental	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint32
8-83	Slavfelsantal	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint32

Parameterr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>8-9*</b>	<b>Bussjogg</b>					
8-90	Bussjogg 1, varvtal	100 RPM	All set-ups	TRUE	67	Unt16
8-91	Bussjogg 2, varvtal	200 RPM	All set-ups	TRUE	67	Unt16
8-94	Bussåterk. 1	0 N/A	1 set-up	TRUE	0	N2
8-95	Bussåterk. 2	0 N/A	1 set-up	TRUE	0	N2
8-96	Bussåterk. 1	0 N/A	1 set-up	TRUE	0	N2

## 6.2.9 9- \* \* Profibus

Parametrnr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde (SR = Storleksrelaterad)	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
9-00	Referenspunkt	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint16
9-07	Faktiskt värde	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-15	PCD, skrivkonfiguration	SR	2 set-ups	TRUE	-	Uint16
9-16	PCD, läskonfiguration	SR	2 set-ups	TRUE	-	Uint16
9-18	Nodadress	126 N/A	1 set-up	TRUE	0	Uint8
9-22	Telegramval	[108] PPO 8	1 set-up	TRUE	-	Uint8
9-23	Parametrar för signaler	0	All set-ups	TRUE	-	Uint16
9-27	Parameterredigering	[1] Aktiverad	2 set-ups	FALSE	-	Uint16
9-28	Processreglering	[1] Aktivera cykl. Mast.	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
9-44	Räknare för felmeddelanden	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint16
9-45	Felkod	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint16
9-47	Felnummer	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint16
9-52	Räknare för felsituationer	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint16
9-53	Profibus-varningsord	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint16
9-64	Faktisk baudhast.	[255] Baudhastighet saknas	All set-ups	TRUE	-	Uint8
9-66	Identifiering av enhet	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint16
9-65	Profilnummer	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	OctStr[2]
9-67	Styrorrd 1	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	V2
9-68	Statusord 1	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	V2
9-71	Spara datavärden	[0] Av	All set-ups	TRUE	-	Uint8
9-72	Återställ enhet	[0] Ingen åtgärd	1 set-up	FALSE	-	Uint8
9-80	Definierade parametrar (1)	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-81	Definierade parametrar (2)	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-82	Definierade parametrar (3)	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-83	Definierade parametrar (4)	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-84	Definierade parametrar (5)	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-90	Ändrade parametrar (1)	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-91	Ändrade parametrar (2)	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-92	Ändrade parametrar (3)	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-93	Ändrade parametrar (4)	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-94	Ändrade parametrar (5)	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16



### 6.2.10 10- \*\* CAN-fältbuss

Parameter- termr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde (SR = Storleksrelaterad)	4-meny	Ändra under drift	Omvand- lingsindex	Typ
<b>10-0* Gemensamma inst.</b>						
10-00	CAN-protokoll	null	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
10-01	Välj baudhastighet	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
10-02	MAC-ID	SR	2 set-ups	TRUE	0	Uint8
10-05	Avläsning Sändfel, räknare	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint8
10-06	Avläsning Mottag.fel, räknare	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint8
10-07	Avläsning Buss av, räknare	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint8
<b>10-1* DeviceNet</b>						
10-10	Välj processdatatyp	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
10-11	Skriv processdatakonfig,	SR	2 set-ups	TRUE	-	Uint16
10-12	Läs processdatakonfig.	SR	2 set-ups	TRUE	-	Uint16
10-13	Varningsparameter	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint16
10-14	Nätpreferens	[0] Av	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
10-15	Nätstyrning	[0] Av	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>10-2* COS-filter</b>						
10-20	COS-filter 1	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
10-21	COS-filter 2	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
10-22	COS-filter 3	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
10-23	COS-filter 4	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
<b>10-3* Parameteråtkomst</b>						
10-30	Array-index	0 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Uint8
10-31	Lagra datavärden	[0] Av	All set-ups	TRUE	-	Uint8
10-32	Devicenet-revision	SR	All set-ups	TRUE	0	Uint16
10-33	Lagra alltid	[0] Av	1 set-up	TRUE	-	Uint8
10-34	DeviceNet-produktkod	120 N/A	1 set-up	TRUE	0	Uint16
10-39	Devicenet, F-parametrar	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint32

## 6.2.11 11- \* LonWorks

Parameternr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
11-00	Neuron-ID	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	OctStr[6]
11-10	FC-profil	[0] VSD-profil	All set-ups	TRUE	-	Uint8
11-15	LON-varningsord	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint16
11-17	XIF-revision	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	VisStr[5]
11-18	LonWorks-revision	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	VisStr[5]
11-21	Lagra datavärden	[0] Av	All set-ups	TRUE	-	Uint8

### 6.2.12 13- \*\* SL-regulator (Smart Logic)

Parameternr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde (SR = Storleksrelaterad)	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>13-0* SLC-inställningar</b>						
13-00	SL Controller-läge	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-01	Starthändelse	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-02	Stopphändelse	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-03	Återställ SLC	[0] Återställ inte SLC	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>13-1* Komparatorer</b>						
13-10	Komparatoroperand	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-11	Komparatoroperator	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-12	Komparatorvärde	SR	2 set-ups	TRUE	-3	Int32
<b>13-2* Timers</b>						
13-20	SL Controller-timer	SR	1 set-up	TRUE	-3	TimD
<b>13-4* Logiska regler</b>						
13-40	Logisk regel, boolesk 1	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-41	Logisk regel, operator 1	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-42	Logisk regel, boolesk 2	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-43	Logisk regel, operator 2	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-44	Logisk regel, boolesk 3	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>13-5* Status</b>						
13-51	SL Controller-villkor	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-52	SL Controller-funktioner	null	2 set-ups	TRUE	-	Uint8

## 6.2.13 14- \* \* Specialfunktioner

Parameter- terrnr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde (SR = Storleksrelaterad)	4-meny	Ändra under drift	Omvand- lingsindex	Typ
<b>14-0* Växelriktarswitch.</b>						
14-00	Switchmönster	[0] 60 AVM	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-01	Switchfrekvens	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-03	Övermodulering	[1] På	All set-ups	FALSE	-	Uint8
14-04	PWMf, brus	[0] Av	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>14-1* Nät på/av</b>						
14-10	Nätfel	[0] Ingen funktion	All set-ups	FALSE	-	Uint8
14-11	Nätspänning vid nätfel	SR	All set-ups	TRUE	0	Uint16
14-12	Funktion vid nätfel	[0] Tripp	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>14-2* Återst.funktioner</b>						
14-20	Återställningsläge	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-21	Automatisk återstarttid	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
14-22	Driftläge	[0] Normal drift	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-23	Typkodsinställning	null	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
14-25	Trippfördr. vid mom.gräns	60 s	All set-ups	TRUE	0	Uint8
14-26	Trippfördröjning vid växelriktarfel	SR	All set-ups	TRUE	0	Uint8
14-28	Produktionsinst.	[0] Ingen åtgärd	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-29	Servicekod	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Int32
<b>14-3* Strömgränsreg.</b>						
14-30	Strömgränsreg., prop. förstärkning	100 %	All set-ups	FALSE	0	Uint16
14-31	Strömgränsreg., integrationstid	0.020 s	All set-ups	FALSE	-3	Uint16
<b>14-4* Energoptimering</b>						
14-40	Var. moment, nivå	66 %	All set-ups	FALSE	0	Uint8
14-41	Minimal AEO-magnetisering	SR	All set-ups	TRUE	0	Uint8
14-42	Minimal AEO-frekvens	10 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint8
14-43	Motorns cosfi	SR	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
<b>14-5* Mijjö</b>						
14-50	RFI-filter	[1] På	1 set-up	FALSE	-	Uint8
14-52	Fläktstyrning	[0] Auto	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-53	Fläktövervakning	[1] Varning	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>14-6* Auto.nedst.</b>						
14-60	Funktion vid överhettning	[0] Tripp	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-61	Funktion vid växelriktaröverb.	[0] Tripp	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-62	Inv. ström, överbel. växelrikt.	95 %	All set-ups	TRUE	0	Uint16

### 6.2.14 15- \*\* FC-information

Parameternamn	Parameterbeskrivning	Standardvärde (SR = Storleksrelaterad)	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>15-0* Driftdata</b>						
15-00	Drifttimmar	0 h	All set-ups	FALSE	74	Uint32
15-01	Drifttid	0 h	All set-ups	FALSE	74	Uint32
15-02	kWh-räknare	0 kWh	All set-ups	FALSE	75	Uint32
15-03	Nättilslag	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
15-04	Överhettningar	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
15-05	Överspänningar	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
15-06	Återställ kWh-räknare	[0] Återställ inte	All set-ups	TRUE	-	Uint8
15-07	Återställ drifttidsräknare	[0] Återställ inte	All set-ups	TRUE	-	Uint8
15-08	Antal starter	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
<b>15-1* Inst. för datablogg</b>						
15-10	Loggningskälla	0	2 set-ups	TRUE	-	Uint16
15-11	Loggningsintervall	SR	2 set-ups	TRUE	-3	TimD
15-12	Trigg-villkor	[0] Falskt	1 set-up	TRUE	-	Uint8
15-13	Loggningsläge	[0] Logga alltid	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
15-14	Spara före trigg	50 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Uint8
<b>15-2* Historiklogg</b>						
15-20	Historiklogg: händelse	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint8
15-21	Historiklogg: värde	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
15-22	Historiklogg: tid	0 ms	All set-ups	FALSE	-3	Uint32
15-23	Historiklogg: Datum och tid	SR	All set-ups	FALSE	0	TimeOfDay
<b>15-3* Larmlogg</b>						
15-30	Larmlogg: Felkod	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint8
15-31	Larmlogg: Värde	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
15-32	Larmlogg: Tid	0 s	All set-ups	FALSE	0	Uint32
15-33	Larmlogg: Datum och tid	SR	All set-ups	FALSE	0	TimeOfDay
<b>15-4* Drive identifiering</b>						
15-40	FC-typ	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[6]
15-41	Effektdel	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-42	Spänning	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-43	Programversion	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[5]
15-44	Bestäld typkodsträng	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[40]
15-45	Faktisk typkodsträng	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[40]
15-46	Frekvensomf. beställningsnummer	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[8]
15-47	Beställningsnr för nätkort	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[8]
15-48	LCP-idnr	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-49	Program-ID, styrkort	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-50	Program-ID, nätkort	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-51	Frekvensomf. serienummer	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[10]
15-53	Serienummer för nätkort	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[19]

Parameternr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>15-6* Tillvals-id</b>						
15-60	Tillval monterat	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[30]
15-61	Programversion för tillval	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-62	Beställningsnr för tillval	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[8]
15-63	Serienr för tillval	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[18]
15-70	Tillval för fack A	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[30]
15-71	Fack A Tillval SW version	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-72	Tillval för fack B	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[30]
15-73	Fack B Tillval SW version	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-74	Tillval för fack C0	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[30]
15-75	Fack C0 Tillval SW version	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-76	Tillval för fack C1	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[30]
15-77	Fack C1 Tillval SW version	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
<b>15-9* Parameterinfo</b>						
15-92	Definierade parametrar	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
15-93	Ändrade parametrar	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
15-98	Drive Identification	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[40]
15-99	Parametermetadata	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16

### 6.2.15 16- \*\* Dataavläsningar

Parameternr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde (SR = Storleksrelaterad)	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>16-0* Allmän status</b>						
16-00	Styrorrd	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	V2
16-01	Referens [Enhet]	0.000 ReferenceFeedbackUnit	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-02	Referens %	0.0 %	All set-ups	FALSE	-1	Int16
16-03	Statusord	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	V2
16-05	Faktiskt huvudvärde [%]	0.00 %	All set-ups	FALSE	-2	N2
16-09	Anpassad avläsning	0.00 CustomReadoutUnit	All set-ups	FALSE	-2	Int32
<b>16-1* Motorstatus</b>						
16-10	Effekt [kW]	0.00 kW	All set-ups	FALSE	1	Int32
16-11	Effekt [hk]	0.00 hp	All set-ups	FALSE	-2	Int32
16-12	Motorspänning	0.0 V	All set-ups	FALSE	-1	Uint16
16-13	Frekvens	0.0 Hz	All set-ups	FALSE	-1	Uint16
16-14	Motorström	0.00 A	All set-ups	FALSE	-2	Int32
16-15	Frekvens [%]	0.00 %	All set-ups	FALSE	-2	N2
16-16	Moment [Nm]	0.0 Nm	All set-ups	FALSE	-1	Int32
16-17	Varvtal [1/m]	0 RPM	All set-ups	FALSE	67	Int32
16-18	Motor, termisk	0 %	All set-ups	FALSE	0	Uint8
16-22	Moment [%]	0 %	All set-ups	FALSE	0	Int16
<b>16-3* Drive status</b>						
16-30	DC-busspänning	0 V	All set-ups	FALSE	0	Uint16
16-32	Bromsenergi/s	0.000 kW	All set-ups	FALSE	0	Int32
16-33	Bromsenergi/2 min	0.000 kW	All set-ups	FALSE	0	Int32
16-34	Kyplattans temp.	0 °C	All set-ups	FALSE	100	Uint8
16-35	Växelriktare, termisk	0 %	All set-ups	FALSE	0	Uint8
16-36	Nominell ström, växelriktare	SR	All set-ups	FALSE	-2	Uint32
16-37	Maximal ström, växelriktare	SR	All set-ups	FALSE	-2	Uint32
16-38	SL Controller, status	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint8
16-39	Styrtkortstemperatur	0 °C	All set-ups	FALSE	100	Uint8
16-40	Loggbuffert full	[0] Nej	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>16-5* Ref. &amp; återk.</b>						
16-50	Extern referens	0.0 N/A	All set-ups	FALSE	-1	Int16
16-52	Återkoppling [enhet]	0.000 ProcessCtrlUnit	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-53	DigiPot-referens	0.00 N/A	All set-ups	FALSE	-2	Int16
16-54	Återkoppling 1 [enhet]	0.000 ProcessCtrlUnit	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-55	Återkoppling 2 [enhet]	0.000 ProcessCtrlUnit	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-56	Återkoppling 3 [enhet]	0.000 ProcessCtrlUnit	All set-ups	FALSE	-3	Int32

Parameternr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>16-6* Ingångar &amp; utgångar</b>						
16-60	Digital ingång	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
16-61	Plint 53, switchinställning	[0] Ström	All set-ups	FALSE	-	Uint8
16-62	Analog ingång 53	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-63	Plint 54, switchinställning	[0] Ström	All set-ups	FALSE	-	Uint8
16-64	Analog ingång 54	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-65	Analog utgång 42 [mA]	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int16
16-66	Digital utgång [bin]	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Int16
16-67	Pulsingång 29 [Hz]	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Int32
16-68	Pulsingång 33 [Hz]	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Int32
16-69	Pulsutgång nr 27 [Hz]	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Int32
16-70	Pulsutgång nr 29 [Hz]	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Int32
16-71	Reliutgång [bin]	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Int16
16-72	Räknare A	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Int32
16-73	Räknare B	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Int32
16-75	Analog in X30/11	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-76	Analog in X30/12	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-77	Analog ut X30/8 [mA]	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int16
<b>16-8* Fältbuss &amp; FC-port</b>						
16-80	Fältbuss, CTW 1	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	V2
16-82	Fältbuss, REF 1	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	N2
16-84	Komm.tillval, STW	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	V2
16-85	FC-port, CTW 1	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	V2
16-86	FC-port, REF 1	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	N2
<b>16-9* Avläsn. diagnostik</b>						
16-90	Larmord	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-91	Larmord 2	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-92	Varningsord	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-93	Varningsord 2	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-94	Utök. statusord	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-95	Utök. statusord 2	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-96	Underhållsord	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32



### 6.2.16 18- \*\* Info och avläsningar

Parameternr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde (SR = Storleksrelaterad)	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>18-0* Underhållslogg</b>						
18-00	Underhållslogg: Objekt	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint8
18-01	Underhållslogg: Åtgärd	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint8
18-02	Underhållslogg: Tid	0 s	All set-ups	FALSE	0	Uint32
18-03	Underhållslogg: Datum och tid	SR	All set-ups	FALSE	0	TimeOfDay
<b>18-1* Gnistlägeslogg</b>						
18-10	Gnistlägeslogg: Händelse	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint8
18-11	Gnistlägeslogg: Tid	0 s	All set-ups	FALSE	0	Uint32
18-12	Gnistlägeslogg: Datum och tid	SR	All set-ups	FALSE	0	TimeOfDay
<b>18-3* Ingångar &amp; utgångar</b>						
18-30	Analog ingång X42/1	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int32
18-31	Analog ingång X42/3	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int32
18-32	Analog ingång X42/5	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int32
18-33	Analog ut X42/7 [V]	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int16
18-34	Analog ut X42/9 [V]	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int16
18-35	Analog ut X42/11 [V]	0.000 N/A	All set-ups	FALSE	-3	Int16

## 6.2.17 20- \* \* FC med återkoppling

Parameternamn	Parameterbeskrivning	Standardvärde (SR = Storleksrelaterad)	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>20-0* Återkoppling</b>						
20-00	Återk. 1, källa	[2] Analog ingång 54	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-01	Återk. 1, konvertering	[0] Linjär	All set-ups	FALSE	-	Uint8
20-02	Återkoppling 1, källenheter	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-03	Återk. 2, källa	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-04	Återk. 2, konvertering	[0] Linjär	All set-ups	FALSE	-	Uint8
20-05	Återkoppling 2, källenheter	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-06	Återk. 3, källa	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-07	Återk. 3, konvertering	[0] Linjär	All set-ups	FALSE	-	Uint8
20-08	Återkoppling 3, källenheter	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-12	Enhet för ref./återk.	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>20-2* Återk. &amp; börvärde</b>						
20-20	Återkopplingsfunktion	[3] Min.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-21	Börvärde 1	0.000 ProcessCtrlUnit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
20-22	Börvärde 2	0.000 ProcessCtrlUnit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
20-23	Börvärde 3	0.000 ProcessCtrlUnit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
<b>20-3* Återkoppling, av. konv.</b>						
20-30	Kylmedium	[0] R22	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-31	Användardef. kylmedium A1	10.0000 N/A	All set-ups	TRUE	-4	Uint32
20-32	Användardef. kylmedium A2	-2250.00 N/A	All set-ups	TRUE	-2	Int32
20-33	Användardef. kylmedium A3	250.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Uint32
<b>20-7* PID-autooptimering</b>						
20-70	Återkopplingstyp	[0] Auto	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
20-71	Optimeringsläge	[0] Normal	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
20-72	PID-utgångsförändring	0.10 N/A	2 set-ups	TRUE	-2	Uint16
20-73	Miniåterkoppling	-999999.000 ProcessCtrlUnit	2 set-ups	TRUE	-3	Int32
20-74	Maximiåterkoppling	999999.000 ProcessCtrlUnit	2 set-ups	TRUE	-3	Int32
20-79	PID-autooptimering	[0] Inaktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>20-8* PID-grundinst.</b>						
20-81	Normal/inv. PID-reglering	[0] Normalt	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-82	PID-startvarvtal [RPM]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
20-83	PID-startvarvtal [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
20-84	Inom referens bandbredd	5 %	All set-ups	TRUE	0	Uint8
<b>20-9* PID-regulator</b>						
20-91	PID Anti Windup	[1] På	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-93	Prop. först. för PID	0.50 N/A	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
20-94	PID-integralltid	20.00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
20-95	PID-derivatid	0.00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
20-96	PID-diff. förstärkn.gräns	5.0 N/A	All set-ups	TRUE	-1	Uint16

**6.2.18 21-\*\* Utök. återkoppling**

Parameternr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>21-0* Utök. PID-autoopt.</b>						
21-00	Återkopplingstyp	[0] Auto	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
21-01	Optimeringsläge	[0] Normal	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
21-02	PID-utgångsförändring	0.10 N/A	2 set-ups	TRUE	-2	Uint16
21-03	Minimiåterkoppling	-999999.000 N/A	2 set-ups	TRUE	-3	Int32
21-04	Maximiåterkoppling	999999.000 N/A	2 set-ups	TRUE	-3	Int32
21-09	PID-autooptimering	[0] Inaktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>21-1* Utök. ÅK 1 ref./ÅK</b>						
21-10	Utök. 1, ref./återk.enhet	[1] %	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-11	Utök. 1, minimireferens	0.000 ExtPID1Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-12	Utök. 1, maximireferens	100.000 ExpPID1Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-13	Utök. 1, referenskälla	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-14	Utök. 1, återk.källa	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-15	Utök. 1, börvärde	0.000 ExtPID1Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-17	Utök. 1, referens [enhet]	0.000 ExtPID1Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-18	Utök. 1, återk. [enhet]	0.000 ExtPID1Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-19	Utök. 1, uteffekt [%]	0 %	All set-ups	TRUE	0	Int32
<b>21-2* Utök. ÅK 1 PID</b>						
21-20	Utök. 1, norm./inv. reglering	[0] Normalt	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-21	Utök. 1, prop. förstärkning	0.01 N/A	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
21-22	Utök. 1, integraltid	10000.00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
21-23	Utök. 1, differentieringstid	0.00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
21-24	Utök. 1, diff. förstärkn.gräns	5.0 N/A	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
<b>21-3* Utök. ÅK 2 ref./ÅK</b>						
21-30	Utök. 2, ref./återk.enhet	[1] %	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-31	Utök. 2, minimireferens	0.000 ExtPID2Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-32	Utök. 2, maximireferens	100.000 ExpPID2Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-33	Utök. 2, referenskälla	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-34	Utök. 2, återk.källa	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-35	Utök. 2, börvärde	0.000 ExtPID2Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-37	Utök. 2, referens [enhet]	0.000 ExtPID2Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-38	Utök. 2, återk. [enhet]	0.000 ExtPID2Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-39	Utök. 2, uteffekt [%]	0 %	All set-ups	TRUE	0	Int32
<b>21-4* Utök. ÅK 2 PID</b>						
21-40	Utök. 2, norm./inv. reglering	[0] Normalt	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-41	Utök. 2, prop. förstärkning	0.01 N/A	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
21-42	Utök. 2, integraltid	10000.00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
21-43	Utök. 2, differentieringstid	0.00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
21-44	Utök. 2, diff. förstärkn.gräns	5.0 N/A	All set-ups	TRUE	-1	Uint16

Parameternr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>21-5*</b>	<b>Utök. ÅK 3 ref./ÅK</b>					
21-50	Utök. 3, ref./återk.enhet	[1] %	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-51	Utök. 3, minireferens	0.000 ExtPID3Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-52	Utök. 3, maxireferens	100.000 ExtPID3Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-53	Utök. 3, referenskälla	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-54	Utök. 3, återkopplingskälla	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-55	Utök. 3, bönvärde	0.000 ExtPID3Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-57	Utök. 3, referens [enhet]	0.000 ExtPID3Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-58	Utök. 3, återk. [enhet]	0.000 ExtPID3Unit	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-59	Utök. 3, uteffekt [%]	0 %	All set-ups	TRUE	0	Int32
<b>21-6*</b>	<b>Utök. ÅK 3 PID</b>					
21-60	Utök. 3, norm./inv. reglering	[0] Normalt	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-61	Utök. 3, prop. förstärkning	0.01 N/A	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
21-62	Utök. 3, integraltid	10000.00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
21-63	Utök. 3, differentieringstid	0.00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
21-64	Utök. 3, diff. förstärkn.gräns	5.0 N/A	All set-ups	TRUE	-1	Uint16

### 6.2.19 22- \*\* Applikationsfunktioner

Parameter-	Parameterbeskrivning	Standardvärde (SR = Storleksrelaterad)	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>22-0* Övrigt</b>						
22-00	Extern stoppfördröjning	0 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
<b>22-2* Inget flöde, detekt.</b>						
22-20	Autoinst. av låg effekt	[0] Av	All set-ups	FALSE	-	Uint8
22-21	Detekt. låg effekt	[0] Inaktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-22	Detekt. lågt varvtal	[0] Inaktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-23	Inget flöde, funktion	[0] Av	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-24	Inget flöde, fördr.	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-26	Torrkörning, funktion	[0] Av	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-27	Torrkörning, fördr.	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
<b>22-3* Inget flöde, effektopt.</b>						
22-30	Inget flöde, effekt	0.00 kW	All set-ups	TRUE	1	Uint32
22-31	Effektkorrigeringsfaktor	100 %	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-32	Lågt varvtal [RPM]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
22-33	Lågt varvtal [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
22-34	Lågt varvtal, effekt [kW]	SR	All set-ups	TRUE	1	Uint32
22-35	Lågt varvtal, effekt [HK]	SR	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
22-36	Högt varvtal [RPM]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
22-37	Högt varvtal [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
22-38	Högt varvtal, effekt [kW]	SR	All set-ups	TRUE	1	Uint32
22-39	Högt varvtal, effekt [HK]	SR	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
<b>22-4* Energisparläge</b>						
22-40	Minsta körtid	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-41	Minsta vilotid	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-42	Återstartsvarvtal [RPM]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
22-43	Återstartsvarvtal [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
22-44	Återstart, ref./ÅK-skillnad	10 %	All set-ups	TRUE	0	Int8
22-45	Börvärdesökning	0 %	All set-ups	TRUE	0	Int8
22-46	Max. ökningstid	60 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
<b>22-5* Kurvslut</b>						
22-50	Kurvslut, funktion	[0] Av	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-51	Kurvslut, fördr.	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
<b>22-6* Rembrottsdetektering</b>						
22-60	Rembrott, funktion	[0] Av	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-61	Rembrott, moment	10 %	All set-ups	TRUE	0	Uint8
22-62	Rembrott, fördröjning	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
<b>22-7* Kort cykel, skydd</b>						
22-75	Kort cykel, skydd	[0] Inaktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-76	Intervall mellan starter	start_to_start_min_on_time (P2277)	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-77	Minsta körtid	0 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16

Parameternr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde (SR = Storleksrelaterad)	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>22-8*</b>	<b>Flow Compensation</b>					
22-80	Flödeskompensation	[0] Inaktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-81	Skattning av kvadratisk-linjär kurva	100 %	All set-ups	TRUE	0	Uint8
22-82	Arbetsgränsberäkning	[0] Inaktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-83	Varvtal vid inget flöde [RPM]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
22-84	Varvtal vid inget flöde [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
22-85	Varvtal vid designgräns [RPM]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
22-86	Varvtal vid designgräns [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
22-87	Tryck vid varvtal utan flöde	0.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
22-88	Tryck vid nominellt varvtal	999999.999 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
22-89	Flöde vid designgräns	0.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
22-90	Flöde vid nom. varvtal	0.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32

### 6.2.20 23- \*\* Tidsbaserade funktioner

Parameternamn	Parameterbeskrivning	Standardvärde (SR = Storleksrelaterad)	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>23-0* Tidsstyrda åtgärder</b>						
23-00	TILL, tid	SR	2 set-ups	TRUE	0	TimeOfDay- WoDate UInt8
23-01	TILL, åtgärd	[0] INAKTIVERAD	2 set-ups	TRUE	-	TimeOfDay- WoDate UInt8
23-02	FRÅN, tid	SR	2 set-ups	TRUE	0	TimeOfDay- WoDate UInt8
23-03	FRÅN, åtgärd	[0] INAKTIVERAD	2 set-ups	TRUE	-	TimeOfDay- WoDate UInt8
23-04	Inträffar	[0] Alla dagar	2 set-ups	TRUE	-	UInt8
<b>23-1* Underhåll</b>						
23-10	Underhållsobjekt	[1] Motorlager	1 set-up	TRUE	-	UInt8
23-11	Underhållsåtgärd	[1] Smörjning	1 set-up	TRUE	-	UInt8
23-12	Underhåll, tidsbas	[0] Inaktiverad	1 set-up	TRUE	-	UInt8
23-13	Underhåll, tidsintervall	1 h	1 set-up	TRUE	74	UInt32
23-14	Underhåll, datum och tid	SR	1 set-up	TRUE	0	TimeOfDay
<b>23-1* Underhålls återst.</b>						
23-15	Återställ underhållsord	[0] Återställ inte	All set-ups	TRUE	-	UInt8
23-16	Underhållstext	0 N/A	1 set-up	TRUE	0	VisStr[20]
<b>23-5* Energilogg</b>						
23-50	Energilogg, upplösning	[5] Senaste 24 tim	2 set-ups	TRUE	-	UInt8
23-51	Perioden startar	SR	2 set-ups	TRUE	0	TimeOfDay
23-53	Energilogg	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	UInt32
23-54	Återställ energilogg	[0] Återställ inte	All set-ups	TRUE	-	UInt8
<b>23-6* Trendler</b>						
23-60	Trendvariabel	[0] Effekt [kW]	2 set-ups	TRUE	-	UInt8
23-61	Kont. binärdata	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	UInt32
23-62	Tidsinst. binärdata	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	UInt32
23-63	Tidsinst. periodstart	SR	2 set-ups	TRUE	0	TimeOfDay
23-64	Tidsinst. periodslut	SR	2 set-ups	TRUE	0	TimeOfDay
23-65	Min. binärvärde	SR	2 set-ups	TRUE	0	UInt8
23-66	Återställ kont. binärdata	[0] Återställ inte	All set-ups	TRUE	-	UInt8
23-67	Återställ tidsinst. binärdata	[0] Återställ inte	All set-ups	TRUE	-	UInt8
<b>23-8* Återbet.räknare</b>						
23-80	Effektrefrensfaktor	100 %	2 set-ups	TRUE	0	UInt8
23-81	Energikostnad	1.00 N/A	2 set-ups	TRUE	-2	UInt32
23-82	Investering	0 N/A	2 set-ups	TRUE	0	UInt32
23-83	Minskad energiförbrukning	0 kWh	All set-ups	TRUE	75	Int32
23-84	Minskade kostnader	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Int32

## 6.2.21 24- \* \* Applikationsfunktioner 2

Parameternr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>24-0* Gnisläge</b>						
24-00	Gnislägesfunktion	[0] Inaktiverad	2 menyer	SANT	-	Uint8
24-01	Gnislägeskonfiguration	[0] Utan återk. null	Alla menyer	SANT	-	Uint8
24-02	Gnislägesenhet		Alla menyer	SANT	-	Uint8
24-03	Gnisläge, min. referens	ExpressionLimit	Alla menyer	SANT	-3	Int32
24-04	Gnisläge, max. referens	ExpressionLimit	Alla menyer	SANT	-3	Int32
24-05	Gnisläge, förinställd ref.	0.00 %	Alla menyer	SANT	-2	Int16
24-06	Gnisläge, referenskälla	[0] Ingen funktion	Alla menyer	SANT	-	Uint8
24-07	Gnisläge, återkopplingskälla	[0] Ingen funktion	Alla menyer	SANT	-	Uint8
24-09	Gnisläge, lärmhantering	[1] Tripp, kritiska larm	2 menyer	FALSK	-	Uint8
<b>24-1* Förbikoppling</b>						
24-10	Förbikopplingsfunktion	[0] Inaktiverad	2 menyer	SANT	-	Uint8
24-11	Frekvensomformare förbikoppl. fördr-tid	0 s	2 menyer	SANT	0	Uint16



### 6.2.22 25- \*\* Kaskadregulator

Parameter-	Parameterbeskrivning	Standardvärde (SR = Storleksrelaterad)	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>25-0* Systeminst.</b>						
25-00	Kaskadregulator	[0] Inaktiverad	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
25-02	Motorstart	[0] Direkt till nät	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
25-04	Pumpalternering	[0] Inaktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
25-05	Fast huvudpump	[1] Ja	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
25-06	Antal pumpar	2 N/A	2 set-ups	FALSE	0	Uint8
<b>25-2* Bandbreddsinst.</b>						
25-20	Inkopplingsbandbredd	10 %	All set-ups	TRUE	0	Uint8
25-21	Förlöslbandbredd	100 %	All set-ups	TRUE	0	Uint8
25-22	Bandbredd, fast. varvtal	casco_staging_bandwidth (P2520)	All set-ups	TRUE	0	Uint8
25-23	SBW-inkopplingsfördr.	15 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
25-24	SBW-urkopplingsfördr.	15 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
25-25	OBW-tid	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
25-26	Urkoppling vid inget flöde	[0] Inaktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
25-27	Inkopplingsfunktion	[1] Aktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
25-28	Tid för inkopplingsfunktion	15 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
25-29	Urkopplingsfunktion	[1] Aktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
25-30	Tid för urkopplingsfunktion	15 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
<b>25-4* Inkopplingsinst.</b>						
25-40	Nedramp, fördr.	10.0 s	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
25-41	Uppramp, fördr.	2.0 s	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
25-42	Inkopplingsröskel	SR	All set-ups	TRUE	0	Uint8
25-43	Urkopplingsröskel	SR	All set-ups	TRUE	0	Uint8
25-44	Inkopplingsvarvtal [RPM]	0 RPM	All set-ups	TRUE	67	Uint16
25-45	Inkopplingsvarvtal [Hz]	0.0 Hz	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
25-46	Urkopplingsvarvtal [RPM]	0 RPM	All set-ups	TRUE	67	Uint16
25-47	Urkopplingsvarvtal [Hz]	0.0 Hz	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
<b>25-5* Alterneringsinst.</b>						
25-50	Alternering av huvudpump	[0] Av	All set-ups	TRUE	-	Uint8
25-51	Alterneringshändelse	[0] Extern	All set-ups	TRUE	-	Uint8
25-52	Alterneringstidsintervall	24 h	All set-ups	TRUE	74	Uint16
25-53	Alternering, timervärde	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	VisStr[7]
25-54	Alternering, fördefinierad tid	SR	All set-ups	TRUE	0	TimeOfDay- WoDate
25-55	Alternera om last < 50 %	[1] Aktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
25-56	Inkopplingsläge vid alternering	[0] Långsamt	All set-ups	TRUE	-	Uint8
25-58	Kör nästa pump, fördr.	0.1 s	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
25-59	Kör på nät, fördr.	0.5 s	All set-ups	TRUE	-1	Uint16

Parameternr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>25-8 * Status</b>						
25-80	Kaskadstatus	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	VisStr[25]
25-81	Pumpstatus	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	VisStr[25]
25-82	Huvudpump	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint8
25-83	Relästatus	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	VisStr[4]
25-84	Pump TILL, tid	0 h	All set-ups	TRUE	74	Uint32
25-85	Relä TILL, tid	0 h	All set-ups	TRUE	74	Uint32
25-86	Återställ reläräknare	[0] Återställ inte	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>25-9 * Service</b>						
25-90	Pumpstopp	[0] Av	All set-ups	TRUE	-	Uint8
25-91	Manuell återmering	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint8

**6.2.23 26- \*\* Analogt I/O-tillval MCB 109**

Parameternr.	Parameterbeskrivning	Standardvärde	4-meny	Ändra under drift	Omvandlingsindex	Typ
<b>26-0* Analogt I/O-läge</b>						
26-00	Plint X42/1-läge	[1] Spänning	All set-ups	TRUE	-	Uint8
26-01	Plint X42/3-läge	[1] Spänning	All set-ups	TRUE	-	Uint8
26-02	Plint X42/5-läge	[1] Spänning	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>26-1* Analog ingång X42/1</b>						
26-10	Plint X42/1, låg spänning	0.07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-11	Plint X42/1, hög spänning	10.00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-14	Plint X42/1, lågt ref./återk.värde	0.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
26-15	Plint X42/1, högt ref./återk.värde	100.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
26-16	Plint X42/1, tidskonstant för filter	0.001 s	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
26-17	Plint X42/1, sp.för. nolla	[1] Aktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>26-2* Analog ingång X42/3</b>						
26-20	Plint X42/3, låg spänning	0.07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-21	Plint X42/3, hög spänning	10.00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-24	Plint X42/3, lågt ref./återk.värde	0.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
26-25	Plint X42/3, högt ref./återk.värde	100.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
26-26	Plint X42/3, tidskonstant för filter	0.001 s	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
26-27	Plint X42/3, sp.för. nolla	[1] Aktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>26-3* Analog ingång X42/5</b>						
26-30	Plint X42/5, låg spänning	0.07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-31	Plint X42/5, hög spänning	10.00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-34	Plint X42/5, lågt ref./återk.värde	0.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
26-35	Plint X42/5, högt ref./återk.värde	100.000 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Int32
26-36	Plint X42/5, tidskonstant för filter	0.001 s	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
26-37	Plint X42/5, sp.för. nolla	[1] Aktiverad	All set-ups	TRUE	-	Uint8
<b>26-4* Analog utgång X42/7</b>						
26-40	Plint X42/7, utgång	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
26-41	Plint X42/7, min-skala	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-42	Plint X42/7, max-skala	100.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-43	Plint X42/7, busstyrning för utgång	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	N2
26-44	Plint X42/7, förinst. timeout för utgång	0.00 %	1 set-up	TRUE	-2	Uint16
<b>26-5* Analog utgång X42/9</b>						
26-50	Plint X42/9, utgång	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
26-51	Plint X42/9, min-skala	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-52	Plint X42/9, max-skala	100.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-53	Plint X42/9, busstyrning för utgång	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	N2
26-54	Plint X42/9, förinst. timeout för utgång	0.00 %	1 set-up	TRUE	-2	Uint16
<b>26-6* Analog utgång X42/11</b>						
26-60	Plint X42/11, utgång	[0] Ingen funktion	All set-ups	TRUE	-	Uint8
26-61	Plint X42/11, min-skala	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-62	Plint X42/11, max-skala	100.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-63	Plint X42/11, busstyrning för utgång	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	N2
26-64	Plint X42/11, förinst. timeout för utgång	0.00 %	1 set-up	TRUE	-2	Uint16



## 7 Felsökning

### 7.1 Larm och varningar

#### 7.1.1 Larm och varningar

En varning eller ett larm indikeras av den relevanta lysdioden på framsidan av frekvensomformaren samt med en kod på displayen.

En varning förblir aktiv tills dess orsak åtgärdats. Under vissa förhållanden kan motordriften fortsätta. Varningsmeddelanden kan vara kritiska men är det inte nödvändigtvis.

I händelse av ett larm kommer frekvensomformaren att ha trippat. Larm måste återställas för att driften ska startas om efter det att dess orsak rättats till. Detta kan göras på tre sätt:

1. Genom att använda kontrollknappen [RESET] på LCP-manöverpanelen.
2. Via en digital ingång med funktionen "Återställning".
3. Via seriell kommunikation/fältbuss (tillval).
4. Automatisk återställning med funktionen [Auto Reset] är en standardinställning för VLT HVAC frekvensomformare. Se avsnitt *14-20 Reset Mode* i *VLT® HVAC Drive Programming Guide, MG.11Cx.yy*

**OBS!**

Efter en manuell återställning med [RESET]-knappen på LCP:n måste [AUTO ON]-knappen aktiveras för att motorn ska startas om.

Om ett larm inte kan återställas, kan det bero på att orsaken inte åtgärdats, eller att larmet är tripplåst (se även tabell på följande sida).

Larm som är tripplåsta ger extra skydd, vilket innebär att nätförsörjningen måste vara avstängd innan larmet går att återställa. När frekvensomformaren satts igång igen är den inte längre blockerad och kan återställas som beskrivs ovan efter det att orsaken åtgärdats.

Larm som inte är tripplåsta kan också återställas med hjälp av den automatiska återställningsfunktionen i parameter 14-20 (Varning: risk för automatisk återstart!)

Om en varning och ett larm är markerat mot en kod i tabellen på följande sida, betyder det antingen att en varning kommer före ett larm eller att det går att definiera om en varning eller ett larm ska visas för ett visst fel.

Detta är exempelvis möjligt i parameter 1-90 *Termiskt motorskydd*. Efter ett larm eller en tripp roterar motorn fritt (utrullning) och larmet och varningen blinkar på frekvensomformaren. Så snart problemet har åtgärdats, fortsätter bara larmet att blinka.

Nr.	Beskrivning	Varning	Larm/tripp	Larm/tripplås	Parameterreferens
1	10 V låg	X			
2	Spänningsförande nolla	(X)	(X)		6-01
3	Ingen motor	(X)			1-80
4	Nätfasbortfall	(X)	(X)	(X)	14-12
5	Hög DC-busspänning	X			
6	Låg DC-busspänning	X			
7	DC-överspänning	X	X		
8	DC-underspänning	X	X		
9	Växelriktaren överbelastad	X	X		
10	Överhettning i motorns ETR	(X)	(X)		1-90
11	Överhettning i motortermistorn	(X)	(X)		1-90
12	Momentgräns	X	X		
13	Överström	X	X	X	
14	Jordfel	X	X	X	
15	Ofullst. HW		X	X	
16	Kortslutning		X	X	
17	Timeout för styrdord	(X)	(X)		8-04
23	Interna fläktar				
24	Externa fläktar				
25	Bromsmotstånd kortslutet	X			
26	Effektgräns för bromsmotstånd	(X)	(X)		2-13
27	Bromschopper kortsluten	X	X		
28	Bromskontroll	(X)	(X)		2-15
29	Överhettning, nätkort	X	X	X	
30	Motorfas U saknas	(X)	(X)	(X)	4-58
31	Motorfas V saknas	(X)	(X)	(X)	4-58
32	Motorfas W saknas	(X)	(X)	(X)	4-58
33	Uppstartfel		X	X	
34	Fel i fältbusskommunikation	X	X		
36	Nätfel				
38	Internt fel		X	X	
40	Överlast T27				
41	Överlast				
42	Överlast X30/6-7				
47	24 V-spänning låg	X	X	X	
48	1,8 V-spänning låg		X	X	
49	Varvtalsgräns				
50	AMA - kalibrering misslyckades		X		
51	AMA - kontrollera $U_{nom}$ och $I_{nom}$		X		
52	AMA - låg $I_{nom}$		X		
53	AMA - för stor motor		X		
54	AMA - för liten motor		X		
55	AMA - parameter utanför område		X		
56	AMA - avbrutet av användaren		X		
57	AMA - timeout		X		
58	AMA - internt fel	X	X		
59	Strömgräns	X			
60	Extern stopp				
62	Utfrekvens vid maxgräns	X			
64	Spänningsgräns	X			
65	Överhettning, styrkort	X	X	X	
66	Kylplattans temperatur låg	X			
67	Tillvalskonfiguration har ändrats		X		
68	Säkerhetsstopp aktiverat		X		
70	Ogiltig FC-konfiguration				
80	Enhet initieras till standardvärde		X		
92	Inget flöde	X	X		22-2*
93	Torrkörning	X	X		22-2*
94	Kurvslut	X	X		22-5*
95	Rembrott	X	X		22-6*
96	Start fördröjt	X			22-7*
97	Stopp fördröjt	X			22-7*
98	Klockfel	X			0-7*

Tabell 7.1: Lista över larm-/varningskoder

Nr.	Beskrivning	Varning	Larm/tripp	Larm/tripplås	Parameterreferens
200	Gnistläge	X			24-0*
201	Gnistläge var aktivt	X			0-7*
202	Gnistläge, gränser överskr.	X			0-7*
250	Ny reservdel				
251	Ny typkod				

Tabell 7.2: Lista över larm-/varningskoder, forts.

(X) Beroende på parameter

Lysdiödsindikering	
Varning	gul
Larm	blinkande röd
Tripp låst	gul och röd

Utökad statusord för larmord					
Bit	Hex	Dec	Larmord	Varningsord	Utökad statusord
0	00000001	1	Bromskontroll	Bromskontroll	Rampdrift
1	00000002	2	Nät kortstemp.	Nät kortstemp.	AMA kör
2	00000004	4	Jordfel	Jordfel	Start med-/moturs
3	00000008	8	Styrkortstemp.	Styrkortstemp.	Minska
4	00000010	16	Styrorrd TILL	Styrorrd TILL	Öka
5	00000020	32	Överström	Överström	Återkoppl. hög
6	00000040	64	Momentgräns	Momentgräns	Återkoppl. låg
7	00000080	128	Motort., över	Motort., över	Stark utström
8	00000100	256	Motor-ETR, öv.	Motor-ETR, öv.	Svag utström
9	00000200	512	Växelri. överb.	Växelri. överb.	Utfrekvens hög
10	00000400	1024	DC-undersp.	DC-undersp.	Utfrekvens låg
11	00000800	2048	DC-översp.	DC-översp.	Bromskontroll OK
12	00001000	4096	Kortslutning	Låg DC-spänning	Bromsning max.
13	00002000	8192	Uppstartfel	Hög DC-spänning	Bromsning
14	00004000	16384	Nätfas bortfall	Nätfas bortfall	Utanför varvtalsområdet
15	00008000	32768	AMA ej OK	Ingen motor	OVC aktiv
16	00010000	65536	Spänn.för. 0	Spänn.för. 0	
17	00020000	131072	Internt fel	10 V låg	
18	00040000	262144	Bromsöverbelastning	Bromsöverbelastning	
19	00080000	524288	U-fasbortfall	Bromsmotstånd	
20	00100000	1048576	V-fasbortfall	Broms IGBT	
21	00200000	2097152	W-fasbortfall	Varvtalsgräns	
22	00400000	4194304	Fältbussfel	Fältbussfel	
23	00800000	8388608	24 V-spänning, låg	24 V-spänning, låg	
24	01000000	16777216	Nätfel	Nätfel	
25	02000000	33554432	1,8 V-spänning, låg	Strömgräns	
26	04000000	67108864	Bromsmotstånd	Låg temperatur	
27	08000000	134217728	Broms IGBT	Spänningsgräns	
28	10000000	268435456	Tillvalsändring	Används ej	
29	20000000	536870912	Enhet initierad	Används ej	
30	40000000	1073741824	Säkerhetsstopp	Används ej	

Tabell 7.3: Beskrivning av larmord, varningsord och utökad statusord

Larmorden, varningsorden och de utökade statusorden kan avläsas via seriebussen eller fältbussen (tillval) för diagnostisering. Se även parametrarna 16-90, 16-92 och 16-94.



## 7.1.2 Lista över varningar/larm

### VARNING 1, 10 Volt, låg:

10 V-spänningen från plint 50 på styrkortet ligger under 10 V. Minska belastningen på plint 50, eftersom 10 V-försörjningen är överbelastad. Max. 15 mA eller min. 590 ohm.

### VARNING/LARM 2 Spänningsförändring nolla:

Signalen på plint 53 eller 54 är mindre än 50 % av det angivna värdet i parameter 6-10, 6-12, 6-20 eller 6-22.

### VARNING/LARM 3, Ingen motor:

Ingen motor har anslutits till frekvensomformarens utgång.

### VARNING/LARM 4, Fasfel:

En fas saknas på försörjningssidan, eller så är nätspänningsobalansen för hög.

Det här meddelandet visas också vid fel i ingångslikriktaren för frekvensomformaren.

Kontrollera nätspänningen och matningsströmmen till frekvensomformaren.

### VARNING 5, Hög DC-bussspänning:

Mellankretsspänningen (DC) överskrider styrsystemets överspänningsgräns. Frekvensomformaren är fortfarande aktiv.

### VARNING 6, låg mellankretsspänning

Mellankretsspänningen (DC) understiger styrsystemets underspänningsgräns. Frekvensomformaren är fortfarande aktiv.

### VARNING/LARM 7, DC-överspänning:

Om mellankretsspänningen överskrider gränsvärdet kommer frekvensomformaren att trippa efter en tid.

Anslut ett bromsmotstånd. Förläng ramptiden

#### Möjliga åtgärder:

Anslut ett bromsmotstånd

Förläng ramptiden

Aktivera funktionerna i parameter 2-10

Öka par. 14-26

Gränser för larm/varningar:			
Spänning områden	3 x 200-240 V	3 x 380 - 480 V	3 x 525-600 V
	[V DC]	[V DC]	[V DC]
Underspänning	185	373	532
Varning för låg spänning	205	410	585
Varning för hög spänning (utan broms - med broms)	390/405	810/840	943/965
Överspänning	410	855	975

Spänningen är mellankretsspänningen i frekvensomformaren med en tolerans på ± 5 %. Motsvarande nätspänningsvärde erhålls genom att mellankretsspänningen (DC-buss) divideras med 1,35.

### VARNING/LARM 8, DC-underspänning:

Om mellankretsspänningen (DC) sjunker under gränsvärdet för varning för låg spänning (se tabellen ovan) kontrollerar frekvensomformaren om 24 V-reservförsörjningen är ansluten.

Om ingen 24 V-reservförsörjning har anslutits trippar frekvensomformaren efter en angiven tid som beror på enheten.

Kontrollera att frekvensomformaren får rätt nätspänning, se *Specifikationer*.

### VARNING/LARM 9, Växelriktaren överbelastad:

Frekvensomformaren slås snart från på grund av en överbelastning (för hög ström under för lång tid). Räkaren för elektroniskt, termiskt växelriktarskydd varnar vid 98 % och trippar vid 100 % samtidigt som ett larm utlöses. Återställning kan inte utföras förrän räkaren är under 90 %. Orsaken till felet är att frekvensomformaren har överbelastats med mer än 100 % under alltför lång tid.

### VARNING 10, Överhettning i motorns ETR:

Enligt det elektronisk-termiska skyddet (ETR) är motorn överhettad. I par. 1-90 går det att välja om frekvensomformaren ska visa en varning eller om ett larm ska utlösas när räkaren når 100 %. Orsaken till felet är att motorn är överbelastad med mer än 100 % under alltför lång tid. Kontrollera att motorparameter 1-24 är korrekt inställd.

### VARNING/LARM 11, Motortermistor överhettad:

Termistorn eller termistoranslutningen har kopplats ur. I par. 1-90 går det att välja om frekvensomformaren ska visa en varning eller om ett larm ska utlösas när räkaren når 100 %. Kontrollera att termistorn har anslutits korrekt mellan plint 53 eller 54 (analog spänningsingång) och plint 50 (+10 V-försörjning) eller mellan plint 18 eller 19 (digital ingång, endast PNP) och plint 50. Om en KTY-sensor används, kontrollera att anslutningen mellan plint 54 och 55 är korrekt.

### VARNING/LARM 12, Momentgräns:

Momentet är högre än värdet i par. 4-16 (vid motordrift) eller också är momentet högre än värdet i par. 4-17 (vid generatordrift).

### VARNING/LARM 13, Överström:

Växelriktarens toppströmbegränsning (cirka 200 % av nominell ström) har överskridits. Varningen ges under cirka 8-12 sekunder, varefter frekvensomformaren trippar och larmar. Stäng av frekvensomformaren och kontrollera att motoraxeln kan rotera obehindrat samt att motorstorleken passar till frekvensomformaren.

### LARM 14, Jordfelslarm:

Det finns en läckström från utfaserna till jord, antingen i kabeln mellan frekvensomformaren och motorn eller i själva motorn. Stäng av frekvensomformaren och åtgärda jordfelet.

### LARM 15, Ofullständig maskinvara:

Ett monterat tillval hanteras inte av det aktuella styrkortet (maskinvara eller programvara).

### LARM 16, kortslutning:

Kortslutning mellan motorplintarna eller i själva motorn. Stäng av frekvensomformaren och åtgärda kortslutningen.

### VARNING/LARM 17, Tidsgräns för styrord:

Det finns ingen kommunikation med frekvensomformaren. Varningen är bara aktiv när parameter 8-04 INTE är inställd på *AV*. Om par. 8-04 har ställts in på *Stopp* och *Tripp* visas en varning och frekvensomformaren utför sedan neddrampning tills den trippar, samtidigt som ett larm utlöses. par. 8-03 *Tidsgräns för styrord* skulle kunna ökas.

### VARNING 25, Bromsmotstånd kortslutet:

Bromsmotståndet övervakas under drift. Om det kortsluts kopplas bromsfunktionen ur och varningen visas. Frekvensomformaren fungerar fortfarande, men utan bromsfunktionen. Stäng av frekvensomformaren och byt ut bromsmotståndet (se parameter 2-15 *Bromskontroll*).



**LARM/VARNING 26, Effektgräns för bromsmotstånd:**

Den effekt som överförs till bromsmotståndet beräknas som en procent-sats, som ett medelvärde för de senaste 120 sekunderna, med utgångspunkt från bromsmotståndets motståndsvärde (par. 2-11) och mellan-kretsspänningen. Varningen aktiveras när den förbrukade bromseffekten är högre än 90 %. Om *Tripp* [2] har valts i par. 2-13 stängs frekvensomformaren av och detta larm utlöses när den förbrukade bromseffekten är större än 100 %.

**WARNING 27, Bromschopperfel:**

Bromstransistorn övervakas under drift. Om den kortsluts kopplas bromsfunktionen ur och varningen visas. Frekvensomformaren kan fortfarande köras, men eftersom bromstransistorn har kortslutits överförs en avsevärd effekt till bromsmotståndet, även om detta inte är aktivt. Stäng av frekvensomformaren och ta bort bromsmotståndet.



Varning: Det är risk för stor effektutveckling i bromsmotståndet när bromstransistorn är kortsluten.

**LARM/VARNING 28, Bromstest misslyckades:**

Fel i bromsmotstånd: Bromsmotståndet är inte anslutet eller är defekt.

**LARM 29, Överhettning i frekvensomformaren:**

Om kapslingen är IP 20 eller IP 21/TYP 1 är frånslagningstemperaturen för kylplattan 95 °C ± 5 °C, beroende på storlek på frekvensomformaren. Temperaturfelet kan inte återställas förrän kylplattans temperatur ligger under 70° C ± 5 ° C.

**Felet kan bero på:**

- För hög omgivningstemperatur
- För lång motorkabel

**LARM 30, Motorfas U saknas:**

Motorfas U mellan frekvensomformaren och motorn saknas. Stäng av frekvensomformaren och kontrollera motorfas U.

**LARM 31, Motorfas V saknas:**

Motorfas V mellan frekvensomformaren och motorn saknas. Stäng av frekvensomformaren och kontrollera motorfas V.

**LARM 32, Motorfas W saknas:**

Motorfas W mellan frekvensomformaren och motorn saknas. Stäng av frekvensomformaren och kontrollera motorfas W.

**LARM 33, Uppstartfel:**

För många nättillslag har inträffat inom en kort tidsperiod. Det tillåtna antalet nättillslag inom en minut finns i kapitlet *Specifikationer*.

**WARNING/LARM 34, Fel i Profibus-kommunikation:**

Fältbussen för kommunikationstillvalskortet fungerar inte.

**WARNING 35, Utanför frekvensområde:**

Den här varningen aktiveras om utfrekvensen når sitt angivna värde för *Varning, lågt varvtal* (par. 4-52) eller *Varning, högt varvtal* (par. 4-53). Om frekvensomformaren är inställd på *Processreglering, med återkoppling* (parameter 1-00) visas varningen på displayen. Om frekvensomformaren är inställd på något annat läge är bit 008000 Utanför frekvensområde i utökad statusord aktiv, men ingen varning visas på displayen.

**LARM 38, Internt fel:**

Kontakta den lokala Danfoss-leverantören.

**WARNING 47, låg 24 V-försörjning:**

Den externa 24 V DC-reservförsörjningen kan vara överbelastad. Kontakta den lokala Danfoss-leverantören i annat fall.

**WARNING 48, låg 1,8 V-försörjning:**

Kontakta den lokala Danfoss-leverantören.

**LARM 50, AMA-kalibrering misslyckades:**

Kontakta den lokala Danfoss-leverantören.

**LARM 51, AMA - kontrollera Unom och Inom:**

Inställningen för motorspänning, motorström och motoreffekt är troligen felaktig. Kontrollera inställningarna.

**LARM 52, AMA, låg Inom:**

Motorströmmen är för låg. Kontrollera inställningarna.

**LARM 53, AMA - för stor motor:**

Motorn är för stor för att AMA ska kunna genomföras.

**LARM 54, AMA - för liten motor:**

Motorn är för liten för att AMA ska kunna genomföras.

**LARM 55, AMA-par. utanför område:**

Parametervärdena från motorn ligger utanför tillåtet område.

**LARM 56, AMA - avbrutet av användaren:**

AMA har avbrutits av användaren.

**LARM 57, AMA - tidsgräns:**

Försök att starta om AMA några gånger tills AMA kopplas på. Tänk på att upprepade körningar kan hetta upp motorn till en nivå där motståndens Rs och Rr ökas. Normalt är detta inget problem.

**LARM 58, AMA - internt fel:**

Kontakta den lokala Danfoss-leverantören.

**WARNING 59, Varning strömgräns:**

Kontakta den lokala Danfoss-leverantören.

**WARNING 62, Utfrekvens på maximigräns:**

Utfrekvensen är högre än det värde som ställts in i parameter 4-19

**WARNING 64, Spänningsgräns:**

Kombinationen av belastning och varvtal kräver en motorspänning som är högre än den faktiska DC-bussspänningen.

**WARNING/LARM/TRIPP 65, Överhettning i styrkortet:**

Överhettning i styrkortet: Frånslagningstemperaturen för styrkortet är 80° C.

**WARNING 66, Låg temperatur i kylplattan:**

Kylplattans temperatur är uppmätt till 0° C. Detta kan tyda på att temperaturgivaren är defekt och fläkthastigheten ökas därmed till max om effektdelen eller styrkortet håller väldigt hög temperatur.

**LARM 67, Tillvals-konfigurationen har ändrats:**

Ett eller flera tillval har antingen lagts till eller tagits bort sedan det senaste nätfrånslaget.

**LARM 68, Säkerhetsstopp aktiverat:**

Säkerhetsstopp har aktiverats. Återuppta normal drift genom att lägga 24 V DC på plint 37 och sedan skicka en återställningssignal (via buss, digital I/O eller genom att trycka på [RESET]). Följ informationen och instruktionerna i Design Guide angående korrekt och säker användning av funktionen Säkerhetsstopp.

**LARM 70, Ogiltig frekvenskonfiguration:**

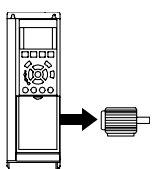
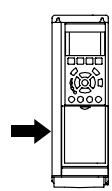
Den aktuella kombinationen av styrkort och nätkort är ogiltig.

**LARM 80, Frekvensomformaren initierad med standardvärden:**  
Parameterinställningarna initieras till fabriksinställningen efter en manuell (tre fingrar) återställning.

## 8 Specifikationer

### 8.1 Specifikationer

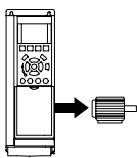
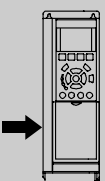
#### 8.1.1 Nätspanning 3 x 200-240 V AC

Normal överbelastning 110 % i 1 minut						
IP 20/Chassi	A2	A2	A2	A3	A3	
IP 21 / NEMA 1	A2	A2	A2	A3	A3	
IP 55 / NEMA 12	A5	A5	A5	A5	A5	
IP 66 / NEMA 12	A5	A5	A5	A5	A5	
Nätförsörjning 200 - 240 VAC						
Frekvensomformare	P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P3K7	
Normal axeleffekt [kW]	1.1	1.5	2.2	3	3.7	
Typisk axeleffekt [HP] vid 208 V	1.5	2.0	2.9	4.0	4.9	
Utström						
	Kontinuerlig (3 x 200-240 V ) [A]	6.6	7.5	10.6	12.5	16.7
	Intermittent (3 x 200-240 V ) [A]	7.3	8.3	11.7	13.8	18.4
	Kontinuerlig KVA (208 V AC) [KVA]	2.38	2.70	3.82	4.50	6.00
	Max. kabelstorlek: (nät, motor, broms) [mm <sup>2</sup> /AWG] <sup>2)</sup>			4/10		
	Max. inström					
	Kontinuerlig (3 x 200-240 V ) [A]	5.9	6.8	9.5	11.3	15.0
	Intermittent (3 x 200-240 V ) [A]	6.5	7.5	10.5	12.4	16.5
	Max. nätsäkringar <sup>1)</sup> [A]	20	20	20	32	32
	Miljö					
	Beräknad effektförlust vid beräknad max. belastning [W] <sup>4)</sup>	63	82	116	155	185
	Vikt, kapsling IP20 [kg]	4.9	4.9	4.9	6.6	6.6
	Vikt, kapsling IP21 [kg]	5.5	5.5	5.5	7.5	7.5
	Vikt, kapsling IP55 [kg]	13.5	13.5	13.5	13.5	13.5
Vikt, kapsling IP 66 [kg]	13.5	13.5	13.5	13.5	13.5	
Verkningsgrad <sup>3)</sup>	0.96	0.96	0.96	0.96	0.96	



Nätspänning 3 x 380 – 480 V AC - Normal överbelastning 110 % i 1 minut														
IP 20/Class I (B3+4 och C3+4 kan konvertas till IP21 med ett konverteringspaket (Kontakt Danfoss))														
IP 21 / NEMA 1														
IP 55 / NEMA 12														
IP 66 / NEMA 12														
Frekvensomformare														
Normal axeleffekt [kW]														
Typisk axeleffekt [HP] vid 208 V														
<b>Utfström</b>														
	Kontinuerlig (3 x 200-240 V) [A]		B3		B3		B3		B4		C3		C4	
	Intermittent (3 x 200-240 V) [A]		B1		B1		B1		B2		C1		C2	
	Kontinuerlig KVA (208 V AC) [KVA]		B1		B1		B1		B2		C1		C2	
	Max. kabelstorlek: (nät, motor, broms) [mm <sup>2</sup> / AWG] <sup>2)</sup>		B1		B1		B1		B2		C1		C2	
			P5K5		P7K5		P11K		P15K		P18K		P30K	
			5.5		7.5		11		15		18.5		30	
			7.5		10		15		20		25		40	
			24.2		30.8		46.2		59.4		74.8		115	
			26.6		33.9		50.8		65.3		82.3		127	
			8.7		11.1		16.6		21.4		26.9		41.4	
<b>Max. inström</b>														
Kontinuerlig (3 x 200-240 V) [A]		B3		B3		B3		B4		C3		C4		
Intermittent (3 x 200-240 V) [A]		B1		B1		B1		B2		C1		C2		
Max. nätsäkringar <sup>1)</sup> [A]		B1		B1		B1		B2		C1		C2		
Miljö:		B1		B1		B1		B2		C1		C2		
Beräknad effektförlust vid beräknad max. belastning [W] <sup>4)</sup>		B1		B1		B1		B2		C1		C2		
Vikt, kapsling IP20 [kg]		B1		B1		B1		B2		C1		C2		
Vikt, kapsling IP21 [kg]		B1		B1		B1		B2		C1		C2		
Vikt, kapsling IP55 [kg]		B1		B1		B1		B2		C1		C2		
Vikt, kapsling IP 66 [kg]		B1		B1		B1		B2		C1		C2		
Verkningsgrad <sup>3)</sup>		B1		B1		B1		B2		C1		C2		
		0.96		0.96		0.96		0.96		0.97		0.97		
		22.0		28.0		42.0		54.0		68.0		104.0		
		24.2		30.8		46.2		59.4		74.8		114.0		
		63		63		63		80		125		200		
		269		310		447		602		737		1353		
		12		12		12		23.5		35		50		
		23		23		23		27		45		65		
		23		23		23		27		45		65		
		23		23		23		27		45		65		
		0.96		0.96		0.96		0.96		0.97		0.97		

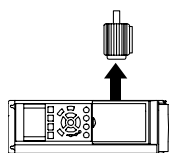
**8.1.2 Nätspänning 3 x 380-480 V AC**

Nätspänning 3 x 380 – 480 V AC - Normal överbelastning 110 % i 1 minut									
Frekvensomformare	P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P4K0	P5K5	P7K5		
Normal axeleffekt [kW]	1.1	1.5	2.2	3	4	5.5	7.5		
Typisk axeleffekt [HP] vid 460 V	1.5	2.0	2.9	4.0	5.3	7.5	10		
IP 20/Chassi	A2	A2	A2	A2	A2	A3	A3		
IP 21 / NEMA 1									
IP 55 / NEMA 12	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5		
IP 66 / NEMA 12	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5		
<b>Utström</b>									
	Kontinuerlig (3 x 380-440 V) [A]	3	4.1	5.6	7.2	10	13	16	
	Intermittent (3 x 380-440 V) [A]	3.3	4.5	6.2	7.9	11	14.3	17.6	
	Kontinuerlig (3 x 440-480 V) [A]	2.7	3.4	4.8	6.3	8.2	11	14.5	
	Intermittent (3 x 440-480 V) [A]	3.0	3.7	5.3	6.9	9.0	12.1	15.4	
	Kontinuerlig kVA (400 V AC) [kVA]	2.1	2.8	3.9	5.0	6.9	9.0	11.0	
	Kontinuerlig kVA (460 V AC) [kVA]	2.4	2.7	3.8	5.0	6.5	8.8	11.6	
	Max. kabelstorlek: (nät, motor, broms) [mm <sup>2</sup> ] AWG <sup>2)</sup>				4/ 10				
	<b>Max. inström</b>								
		Kontinuerlig (3 x 380-440 V) [A]	2.7	3.7	5.0	6.5	9.0	11.7	14.4
		Intermittent (3 x 380-440 V) [A]	3.0	4.1	5.5	7.2	9.9	12.9	15.8
Kontinuerlig (3 x 440-480 V) [A]		2.7	3.1	4.3	5.7	7.4	9.9	13.0	
Intermittent (3 x 440-480 V) [A]		3.0	3.4	4.7	6.3	8.1	10.9	14.3	
Max. nätsäkringar <sup>1)</sup> [A]		10	10	20	20	20	32	32	
Miljö									
Beräknad effektförlust vid beräknad max. belastning [W] <sup>4)</sup>		58	62	88	116	124	187	255	
Vikt, kapsling IP20 [kg]		4.8	4.9	4.9	4.9	4.9	6.6	6.6	
Vikt, kapsling IP 21 [kg]									
Vikt, kapsling IP21, IP 55 [kg]		13.5	13.5	13.5	13.5	13.5	14.2	14.2	
Vikt, kapsling IP 66 [kg]	13.5	13.5	13.5	13.5	13.5	14.2	14.2		
Verkningsgrad <sup>3)</sup>	0.96	0.97	0.97	0.97	0.97	0.97	0.97		



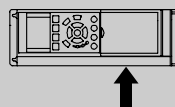
### Nätspänning 3 x 380 – 480 V AC - Normal överbelastning 110 % i 1 minut

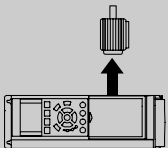
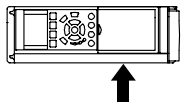
Frekvensomformare	P11K	P15K	P18K	P22K	P30K	P37K	P45K	P55K	P75K	P90K
Normal axeleffekt [kW]	11	15	18.5	22	30	37	45	55	75	90
Typisk axeleffekt [HP] vid 460 V	15	20	25	30	40	50	60	75	100	125
IP 20/Chassi	B3	B3	B3	B4	B4	B4	C3	C3	C4	C4
(B3+4 och C3+4 kan konverteras till IP21 med ett konverteringspaket (Kontaktka Danfoss))										
IP 21 / NEMA 1	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2
IP 55 / NEMA 12	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2
IP 66 / NEMA 12	B1	B1	B1	B2	B2	C1	C1	C1	C2	C2
<b>Utström</b>										
Kontinuerlig (3 x 380-439 V) [A]	24	32	37.5	44	61	73	90	106	147	177
Intermittent (3 x 380-439 V) [A]	26.4	35.2	41.3	48.4	67.1	80.3	99	117	162	195
Kontinuerlig (3 x 440-480 V) [A]	21	27	34	40	52	65	80	105	130	160
Intermittent (3 x 440-480 V) [A]	23.1	29.7	37.4	44	61.6	71.5	88	116	143	176
Kontinuerlig kVA (400 V AC) [kVA]	16.6	22.2	26	30.5	42.3	50.6	62.4	73.4	102	123
Kontinuerlig kVA (460 V AC) [kVA]	16.7	21.5	27.1	31.9	41.4	51.8	63.7	83.7	104	128
Max. kabelstorlek: (nät, motor, broms) [mm <sup>2</sup> ] [AWG] <sup>2)</sup>	10/7			35/2			50/1/0 (B4=35/2)			95/ 120/ 4/0 MCM250



### Max. inström

Kontinuerlig (3 x 380-439 V) [A]	22	29	34	40	55	66	82	96	133	161
Intermittent (3 x 380-439 V) [A]	24.2	31.9	37.4	44	60.5	72.6	90.2	106	146	177
Kontinuerlig (3 x 440-480 V) [A]	19	25	31	36	47	59	73	95	118	145
Intermittent (3 x 440-480 V) [A]	20.9	27.5	34.1	39.6	51.7	64.9	80.3	105	130	160
Max. nätsäkringar <sup>1)</sup> [A]	63	63	63	63	80	100	125	160	250	250
Miljö										
Beräknad effektförlust vid beräknad max. belastning [W] <sup>4)</sup>	278	392	465	525	698	739	843	1083	1384	1474
Vikt, kapsling IP20 [kg]	12	12	12	23.5	23.5	23.5	35	35	50	50
Vikt, kapsling IP 21 [kg]	23	23	23	27	27	45	45	45	65	65
Vikt, kapsling IP21, IP 55 [kg]	23	23	23	27	27	45	45	45	65	65
Vikt, kapsling IP 66 [kg]	23	23	23	27	27	45	45	45	65	65
Verkningsgrad <sup>3)</sup>	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98



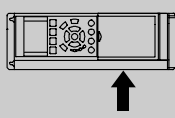
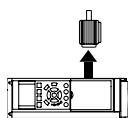
Normal överbelastning 110 % i 1 minut												
Frekvensomformare												
Normal axeleffekt [kW]												
Typisk axeleffekt [HP] vid 460 V												
IP 00	P110	P132	P160	P200	P250	P315	P355	P400	P450			
IP 21	D3	D3	D4	D4	D4	E2	E2	E2	E2			
IP 54	D1	D1	D2	D2	D2	E1	E1	E1	E1			
Utström	D1	D1	D2	D2	D2	E1	E1	E1	E1			
	Kontinuerlig (3 x 400 V) [A]		212	260	315	395	480	600	658	745	800	
	Intermittent (3 x 400 V) [A]		233	286	347	435	528	660	724	820	880	
	Kontinuerlig (3 x 460-500 V) [A]		190	240	302	361	443	540	590	678	730	
	Intermittent (3 x 460-500 V) [A]		209	264	332	397	487	594	649	746	803	
Kontinuerlig kVA (400 V AC) [kVA]			147	180	218	274	333	416	456	516	554	
Kontinuerlig kVA (460 V AC) [kVA]			151	191	241	288	353	430	470	540	582	
Max. kabelstorlek:			2x70		2x185		4x240					
(nät, motor, broms) [mm <sup>2</sup> / AWG] <sup>2)</sup>			2x2/0		2x350 mcm		4x500 mcm					
<b>Max. inström</b>												
Kontinuerlig (3 x 400 V) [A]			204	251	304	381	463	590	647	733	787	
Kontinuerlig (3 x 460-500 V) [A]			183	231	291	348	427	531	580	667	718	
Max. nätsäkringar <sup>1)</sup> [A]			300	350	400	500	600	700	900	900	900	
Miljö												
Beräknad effektförlust vid beräknad max. belastning [W] <sup>4)</sup>			3234	3782	4213	5119	5893	7630	7701	8879	9428	
Vikt, kapsling IP00 [kg]			81.9	90.5	111.8	122.9	137.7	221.4	234.1	236.4	277.3	
Vikt, kapsling IP 21 [kg]			95.5	104.1	125.4	136.3	151.3	263.2	270.0	272.3	313.2	
Vikt, kapsling IP21, IP 54 [kg]			95.5	104.1	125.4	136.3	151.3	263.2	270.0	272.3	313.2	
Verkningsgrad <sup>3)</sup>			0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	

1) För typ av säkring se avsnittet *Säkringar*.  
 2) American Wire Gauge  
 3) Mätt med 5 m skärmd motorkabel vid nominell belastning och nominell frekvens  
 4) Den typiska effektförlusten gäller vid normala belastningsförhållanden och förväntas vara inom +/-15 % (toleransen avser spänningsvariationer och kabelförhållanden).  
 Värdena är baserade på en typisk motorverkningsgrad (i gränsen mellan eff2/eff3). Motorer med lägre effekt bidrar också till effektförlusten i frekvensomformaren och tvärtom.  
 Om switchfrekvensen ökar från nominell kan effektförlusterna stiga markant.  
 LCP och typisk effektförbrukning för styrkort är inkluderade. Vidare tillval och kundbelastning kan öka förlusterna med upp till 30 W. (Vanligen endast 4 W extra vardera för ett fullt belastat styrkort, eller tillval för öppning A eller öppning B).  
 Även om mätningar görs med toppmodern utrustning, måste viss bristande precision i mätningen tillåtas för (+/-5 %).



### 8.1.3 Nätspänning 3 x 525-600 V AC

Normal överbelastning 110 % i 1 minut		P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P3K7	P4K0	P5K5	P7K5	P11K	P15K	P18K	P22K	P30K	P37K	P45K	P55K	P75K	P90K
Storlek:		1.1	1.5	2.2	3	3.7	4	5.5	7.5	11	15	18.5	22	30	37	45	55	75	90
Normal axeleffekt [kW]																			
<b>Utström</b>																			
IP 20/Chassi		A2	A2	A2	A2	A2	A2	A3	A3	B3	B3	B3	B4	B4	B4	C3	C3	C4	C4
IP 21 / NEMA 1		A2	A2	A2	A2	A2	A2	A3	A3	B1	B1	B1	B2	B2	B2	C1	C1	C2	C2
IP 55 / NEMA 12		A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	B1	B1	B1	B2	B2	B2	C1	C1	C2	C2
IP 66 / NEMA 12		A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	A5	B1	B1	B1	B2	B2	B2	C1	C1	C2	C2
Kontinuerlig (3 x 525-550 V) [A]		2.6	2.9	4.1	5.2	-	6.4	9.5	11.5	19	23	28	36	43	54	65	87	105	137
Intermittent (3 x 525-550 V) [A]		2.9	3.2	4.5	5.7	-	7.0	10.5	12.7	21	25	31	40	47	59	72	96	116	151
Kontinuerlig (3 x 525-600 V) [A]		2.4	2.7	3.9	4.9	-	6.1	9.0	11.0	18	22	27	34	41	52	62	83	100	131
Intermittent (3 x 525-600 V) [A]		2.6	3.0	4.3	5.4	-	6.7	9.9	12.1	20	24	30	37	45	57	68	91	110	144
Kontinuerlig kVA (525 V AC) [kVA]		2.5	2.8	3.9	5.0	-	6.1	9.0	11.0	18.1	21.9	26.7	34.3	41	51.4	61.9	82.9	100	130.5
Kontinuerlig kVA (575 V AC) [kVA]		2.4	2.7	3.9	4.9	-	6.1	9.0	11.0	17.9	21.9	26.9	33.9	40.8	51.8	61.7	82.7	99.6	130.5
Max. kabelstorlek, IP 21/55/66 (nät, motor, broms) [mm <sup>2</sup> ]/[AWG] <sup>2)</sup>					4/10					10/7				25/4		50/1/0		95/4/0	120/MCM250
Max. kabelstorlek, IP 20 (nät, motor, broms) [mm <sup>2</sup> ]/[AWG] <sup>2)</sup>					4/10					16/6				35/2		50/1/0		95/4/0	150/MCM250 <sup>3)</sup>
<b>Max. inström</b>																			
Kontinuerlig (3 x 525-600 V) [A]		2.4	2.7	4.1	5.2	-	5.8	8.6	10.4	17.2	20.9	25.4	32.7	39	49	59	78.9	95.3	124.3
Intermittent (3 x 525-600 V) [A]		2.7	3.0	4.5	5.7	-	6.4	9.5	11.5	19	23	28	36	43	54	65	87	105	137
Max. nattsäkringar <sup>1)</sup> [A]		10	10	20	20	-	20	32	32	63	63	63	63	80	100	125	160	250	250
Miljö:																			
Beräknad effektförlust vid beräknad max. belastning [W] <sup>4)</sup>		50	65	92	122	-	145	195	261	300	400	475	525	700	750	850	1100	1400	1500
Vikt kapsling IP20 [kg]		6.5	6.5	6.5	6.5	-	6.5	6.6	6.6	12	12	12	23.5	23.5	23.5	35	35	50	50
Vikt kapsling IP21/55 [kg]		13.5	13.5	13.5	13.5	13.5	13.5	14.2	14.2	23	23	23	27	27	27	45	45	65	65
Verkningsgrad <sup>4)</sup>		0.97	0.97	0.97	0.97	-	0.97	0.97	0.97	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98



Tabell 8.1: <sup>3)</sup> Broms och lastdelning 95/ 4/0



Normal överbelastning 110 % i 1 minut												
Frekvensomformare												
Normal axeleffekt [kW]												
Typisk axeleffekt [HP] vid 575 V												
IP 00	IP 21	IP 54	P110	P132	P160	P200	P250	P315	P355	P400	P500	P560
D1	D1	D1	D1	D1	D2	D2	D2	D2	D2	D2	E1	E1
D1	D1	D1	D1	D1	D2	D2	D2	D2	D2	D2	E1	E1
Kontinuerlig (3 x 550 V) [A]			162	201	253	303	360	418	470	523	596	630
Intermittent (3 x 550 V) [A]			178	221	278	333	396	460	517	575	656	693
Kontinuerlig (3 x 575-690 V) [A]			155	192	242	290	344	400	450	500	570	630
Intermittent (3 x 575-690 V) [A]			171	211	266	319	378	440	495	550	627	693
Kontinuerlig kVA (550 V AC) [kVA]			154	191	241	289	343	398	448	498	568	600
Kontinuerlig kVA (575 V AC) [kVA]			154	191	241	289	343	398	448	498	568	627
Kontinuerlig kVA (690 V AC) [kVA]			185	229	289	347	411	478	538	598	681	753
Max. kabelstorlek:			2x70			2x185			4x240			
(nät, motor, broms) [mm <sup>2</sup> / AWG] <sup>2)</sup>			2x2/0			2x350 mcm			4x500 mcm			
<b>Max. inström</b>												
Kontinuerlig (3 x 550 V) [A]			158	198	245	299	355	408	453	504	574	607
Kontinuerlig (3 x 575 V) [A]			151	189	234	286	339	390	434	482	549	607
Kontinuerlig (3 x 690 V) [A]			155	197	240	296	352	400	434	482	549	607
Max. nätsäkringar <sup>1)</sup> [A]			225	250	350	400	500	600	700	700	900	900
Miljö												
Beräknad effektförlust vid beräknad max. belastning [W] <sup>4)</sup>			3114	3612	4293	5156	5821	6149	6449	7249	8727	9673
Vikt, kapsling IP00 [kg]			81.9	90.5	111.8	122.9	137.7	151.3	221	221	236	277
Vikt, kapsling IP 21 [kg]			95.5	104.1	125.4	136.3	151.3	164.9	263	263	272	313
Vikt, kapsling IP21, IP 54 [kg]			95.5	104.1	125.4	136.3	151.3	164.9	263	263	272	313
Verkningsgrad <sup>3)</sup>			0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98
<sup>1)</sup> För typ av säkring se avsnittet <i>Säkringar</i> . <sup>2)</sup> American Wire Gauge <sup>3)</sup> Mätt med 5 m skärnad motorkabel vid nominell belastning och nominell frekvens <sup>4)</sup> Den typiska effektförlusten gäller vid normala belastningsförhållanden och förväntas vara inom +/-15 % (toleransen avser spänningsvariationer och kabelförhållanden). Värdena är baserade på en typisk motorverkningsgrad (i gränsen mellan eff2/eff3). Motorer med lägre effekt bidrar också till effektförlusten i frekvensomformaren och tvärtom. Om switchfrekvensen ökar från nominell kan effektförlusterna stiga markant. LCP och typisk effektförbrukning för styrkort är inkluderade. Vidare tillval och kundbelastning kan öka förlusterna med upp till 30 W. (Vanligen endast 4 W extra vardera för ett fullt belastat styrkort, eller tillval för öppning A eller öppning B). Även om mätningar görs med toppmodern utrustning, måste viss bristande precision i mätningen tillåtas för (+/-5 %).												

## Nätförsörjning (L1, L2, L3):

Nätspänning	380-480 V ±10 %
Nätspänning	525-600 V ±10 %
Nätfrekvens	50/60 Hz ±5 %
Maximal obalans tillfälligt mellan spänningsfaser	3,0 % av nominell nätspänning
Aktiv effektfaktor ( $\lambda$ )	$\geq 0,90$ vid nominell belastning
Förskjuten effektfaktor ( $\cos \phi$ ) nära 1	(> 0,98)
Koppling på nätspänningsingång L1, L2, L3 (nättillslag) $\leq$ A-kapsling	max. 2 gånger/min.
Koppling på nätspänningsingång L1, L2, L3 (nättillslag) $\geq$ kapsling B, C	max. 1 gång/min.
Koppling på nätspänningsingång L1, L2, L3 (nättillslag) $\geq$ kapsling D, E	max. 1 gång/2 min.
Miljö enligt EN60664-1	överspanningskategori III / utsläppsgrad 2

*Enheten är lämplig att använda på en krets som har kapacitet att leverera högst 100 000 RMS symmetriska ampere, 480/600 V maximalt.*

## Motoreffekt (U, V, W):

Motorspänning	0-100 % av nätspänningen
Utfrekvens	0 - 1000 Hz
Koppling på utgång	Obegränsad
Ramptider	1-3600 sek.
Momentkurva:	
Startmoment (konstant moment)	max. 110 % för 1 min.*
Startmoment	max. 135 % upp till 0,5 s*
Överbelastningsmoment (konstant moment)	max. 110 % för 1 min.*

*\*Procentangivelsen är grundad på frekvensomformarens nominella moment.*

## Kabellängder och ledareor:

Max. motorkabellängd, skärmad/armerad kabel	VLT HVAC-frekvensomformare: 150 m
Max. motorkabellängd, oskärmad/oarmerad kabel	VLT HVAC-frekvensomformare: 300 m
Maximal ledararea till motor, nät, lastdelning och broms *	
Max. ledararea för styrplintar, styv kabel	1,5 mm <sup>2</sup> /16 AWG (2 x 0,75 mm <sup>2</sup> )
Max. ledararea för styrplintar, mjuk kabel	1 mm <sup>2</sup> /18 AWG
Max. ledararea för styrplintar, mantlad kabel	0,5 mm <sup>2</sup> /20 AWG
Max. ledararea för styrplintar	0,25 mm <sup>2</sup>

*\* Mer information finns i tabellen Nätförsörjning!*

## Digitala ingångar:

Programmerbara digitala ingångar	4 (6)
Plintnummer	18, 19, 27 <sup>1)</sup> , 29, 32, 33,
Logik	PNP eller NPN
Spänningsnivå	0-24 V DC
Spänningsnivå, logisk "0" PNP	< 5 V DC
Spänningsnivå, logisk "1" PNP	> 10 V DC
Spänningsnivå, logisk "0" NPN	> 19 V DC
Spänningsnivå, logisk "1" NPN	< 14 V DC
Maxspänning på ingång	28 V DC
Ingångsresistans, R <sub>i</sub>	ca 4 k $\Omega$

*Alla digitala ingångar är galvaniskt isolerade från nätspänningen (PELV) och övriga högspänningsplintar.*

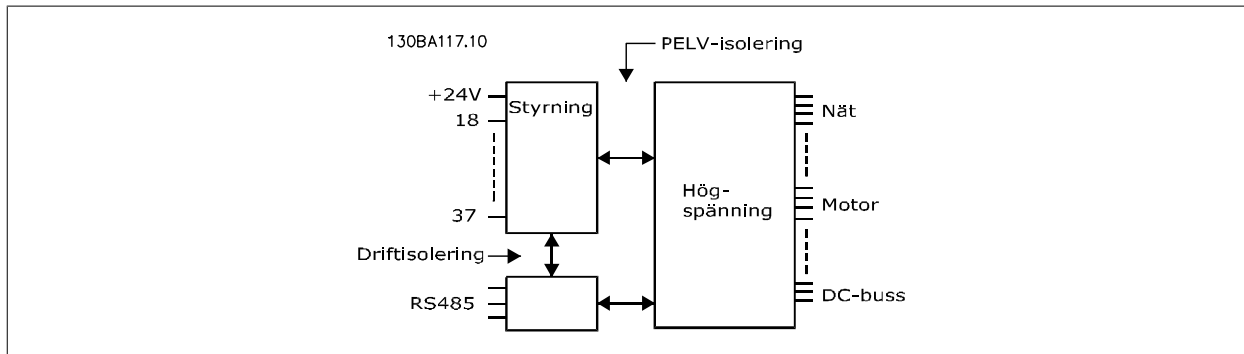
*1) Plint 27 och 29 kan också programmeras som utgångar.*

## Analog ingångar:

Antal analog ingångar	2
Plintnummer	53, 54
Lägen	Spänning eller ström
Välj läge	Brytare S201 och brytare S202
Spänningsläge	Brytare S201/brytare S202 = OFF (U)
Spänningsnivå	: 0 till + 10 V (skalbar)
Ingångsresistans, R <sub>i</sub>	ca 10 k $\Omega$
Max. spänning	$\pm 20$ V
Strömläge	Brytare S201/brytare S202 = ON (I)

Strömnivå	0/4 till 20 mA (skalbar)
Ingångsresistans, $R_i$	ca 200 $\Omega$
Max. ström	30 mA
Upplösning för analoga ingångar	10 bitar (plustecken, +)
Noggrannhet på analoga ingångar	Max. fel: 0,5 % av full skala
Bandbredd	: 200 Hz

*De analoga ingångarna är galvaniskt isolerade från nätspänningen (PELV) och övriga högspänningsplintar.*



Pulsingångar:

Programmerbara pulsingångar	2
Plintnummer puls	29, 33
Max. frekvens på plint 29 och 33	110 kHz (mottaktsdriven)
Max. frekvens på plint 29 och 33	5 kHz (öppen kollektor)
Min. frekvens på plint 29 och 33	4 Hz
Spänningsnivå	se avsnitt om Digital ingång
Maxspänning på ingång	28 V DC
Ingångsresistans, $R_i$	ca 4 k $\Omega$
Noggrannhet, pulsingång (0,1-1 kHz)	Max. fel: 0,1 % av full skala

Analog utgång:

Antal programmerbara analoga utgångar	1
Plintnummer	42
Strömområde vid analog utgång	0/4 - 20 mA
Max. motståndsbelastning på gemensam vid analog utgång	500 $\Omega$
Noggrannhet på analog utgång	Max. fel: 0,8 % av full skala
Upplösning på analog utgång	8 bitar

*Den analoga utgången är galvaniskt isolerad från nätspänningen (PELV) och övriga högspänningsplintar.*

Styrkort, RS-485 seriell kommunikation:

Plintnummer	68 (TX+, RX+), 69 (TX-, RX-)
Plintnummer 61	Gemensamt för plint 68 och 69

*RS 485-kretsen för seriell kommunikation är funktionellt separerad från andra centrala kretsar och galvaniskt isolerad från nätspänningen (PELV).*

Digital utgång:

Programmerbara digitala utgångar/pulsutgångar	2
Plintnummer	27, 29 <sup>1)</sup>
Spänningsnivå vid digital utgång/frekvensutgång	0 - 24 V
Max. utström (platta eller källa)	40 mA
Max. belastning vid frekvensutgång	1 k $\Omega$
Max. kapacitiv belastning vid frekvensutgång	10 nF
Min. utfrekvens vid frekvensutgång	0 Hz
Max. utfrekvens vid frekvensutgång	32 kHz
Noggrannhet, frekvensutgång	Max. fel: 0,1 % av full skala
Upplösning, frekvensutgångar	12 bitar

*1) Plint 27 och 29 kan också programmeras som ingångar.*

*Den digitala utgången är galvaniskt isolerad från nätspänningen (PELV) och övriga högspänningsplintar.*

## Styrkort, 24 V DC-utgång:

Plintnummer	12, 13
Max. belastning	: 200 mA

24 V DC-försörjningen är galvaniskt isolerad från nätspänningen (PELV), men har samma potential som de analoga och digitala in- och utgångarna.

## Reläutgångar:

Programmerbara reläutgångar	2
<b>Relä 01 Plintnummer</b>	1-3 (brytande), 1-2 (slutande)
Max. plintbelastning (AC-1) <sup>1)</sup> på 1-3 (NC), 1-2 (NO) (resistiv belastning)	240 V AC, 2 A
Max. plintbelastning (AC-15) <sup>1)</sup> (induktiv belastning @ cosφ 0,4)	240 V AC, 0,2 A
Max. plintbelastning (DC-1) <sup>1)</sup> på 1-2 (NO), 1-3 (NC) (resistiv belastning)	60 V DC, 1 A
Max. plintbelastning (DC-13) <sup>1)</sup> (induktiv belastning)	24 V DC, 0,1 A
<b>Relä 02 Plintnummer</b>	4-6 (brytande), 4-5 (slutande)
Max. plintbelastning (AC-1) <sup>1)</sup> på 4-5 (NO) (resistiv belastning) <sup>2)3)</sup>	240 V AC, 2 A
Max. plintbelastning (AC-15) <sup>1)</sup> på 4-5 (NO) (induktiv belastning @ cosφ 0,4)	240 V AC, 0,2 A
Max. plintbelastning (DC-1) <sup>1)</sup> på 4-5 (NO) (resistiv belastning)	80 V DC, 2 A
Max. plintbelastning (DC-13) <sup>1)</sup> på 4-5 (NO) (induktiv belastning)	24 V DC, 0,1 A
Max. plintbelastning (AC-1) <sup>1)</sup> på 4-6 (NC) (resistiv belastning)	240 V AC, 2 A
Max. plintbelastning (AC-15) <sup>1)</sup> på 4-6 (NC) (induktiv belastning @ cosφ 0,4)	240 V AC, 0,2 A
Max. plintbelastning (DC-1) <sup>1)</sup> på 4-6 (NC) (resistiv belastning)	50 V DC, 2 A
Max. plintbelastning (DC-13) <sup>1)</sup> på 4-6 (NC) (resistiv belastning)	24 V DC, 0,1 A
Min. plintbelastning på 1-3 (NC), 1-2 (NO), 4-6 (NC), 4-5 (NO)	24 V DC 10 mA, 24 V AC 20 mA
Miljö enligt EN 60664-1	överspänningskategori III/utsläppsgrad 2

1) IEC 60947 del 4 och 5

Reläkontaktarna är galvaniskt isolerade från resten av kretsen genom förstärkt isolering (PELV).

2) Överspänningskategori II

3) UL-tillämpningar 300 V AC 2 A

## Styrkort, 10 V DC-utgång:

Plintnummer	50
Motorspänning	10,5 V ±0,5 V
Max. belastning	25 mA

10 V DC-försörjningen är galvaniskt isolerad från nätspänningen (PELV) och övriga högspänningsplintar.

## Styrningsegenskaper:

Upplösning av utfrekvens vid 0-1000 Hz	: +/- 0,003 Hz
Systemets svarstid (plint 18, 19, 27, 29, 32, 33)	: ≤ 2 ms
Varvtalsstyrning, utan återkoppling	1:100 av synkront varvtal
Varvtalsnoggrannhet, utan återkoppling	30-4000 rpm: Max fel: ±8 rpm

Alla styrningsegenskaper är baserade på en 4-polig asynkronmotor

## Driftmiljö:

Kapslingstyp A	IP 20/Chassis, IP 21kit/Type 1, IP55/Type12, IP 66/Type12
Kapslingstyp B1/B2	IP 21/Type 1, IP55/Type12, IP 66/Type12
Kapslingstyp B3/B4	IP20/chassi
Kapslingstyp C1/C2	IP 21/Type 1, IP55/Type 12, IP66/Type12
Kapslingstyp C3/C4	IP20/chassi
Kapslingstyp D1/D2/E1	IP21/Type 1, IP54/Type12
Kapslingstyp D3/D4/E2	IP00/Chassi
Kapslingssats tillgänglig ≤ kapslingstyp D	IP21/NEMA 1/IP 4x uppe på kapslingen
Vibrationstest	1,0 g
Relativ fuktighet	5 % - 95 % (IEC 721-3-3; Klass 3K3 (icke kondenserande)) under drift
Aggressiv miljö (IEC 60068-2-43) H <sub>2</sub> S test	klass Kd
Testmetod enligt IEC 60068-2-43 H <sub>2</sub> S (10 dagar)	
Omgivande temperatur (vid 60 AVM-växlingsläge)	
- med nedstämpling	max. 55 ° C <sup>1)</sup>
- med full uteffekt, normalt EFF2-motorer	max. 50 ° C <sup>1)</sup>

- vid full konstant FC-utström max. 45 ° C<sup>1)</sup>

<sup>1)</sup> Mer information om nedstämpling finns i avsnittet *Speciella förhållanden i Design Guide*.

Min. omgivningstemperatur vid full drift	0 °C
Min. omgivningstemperatur vid reducerade prestanda	- 10 °C
Temperatur vid lagring/transport	-25 - +65/70 °C
Max. höjd över havet utan nedstämpling	1000 m
Max. höjd över havet med nedstämpling	3000 m

*Nedstämpling för hög höjd, se avsnittet om speciella förhållanden*

EMC-standard, emission	EN 61800-3, EN 61000-6-3/4, EN 55011, IEC 61800-3 EN 61800-3, EN 61000-6-1/2,
EMC-standard, immunitet	EN 61000-4-2, EN 61000-4-3, EN 61000-4-4, EN 61000-4-5, EN 61000-4-6


*Se avsnittet om speciella förhållanden!*

Styrkortsprestanda:

Avsökningintervall : 5 ms

Styrkort, USB seriell kommunikation:

USB-standard	1,1 (Full hastighet)
USB-uttag	USB-uttag, typ B-enhet



Anslutning till en PC görs via en USB-standardkabel (värd/enhet).  
 USB-anlutningen är galvaniskt isolerad från nätspänningen (PELV) och andra högspänningsplintar.  
 USB-anlutningen är inte galvaniskt isolerad från skyddsjorden. Använd endast enskild dator eller en isolerad USB-kabel/konverterare som anslutning till USB-kontakten på frekvensomformaren.

Skydd och funktioner:

- Elektroniskt-termiskt motorskydd mot överbelastning.
- Temperaturövervakning av kylplattan säkerställer att frekvensomformaren trippar om temperaturen når 95 °C ± 5 °C. En överbelastningstemperatur kan inte återställas förrän kylplattans temperatur är under 70 °C ± 5 °C (riktlinje - dessa temperaturer kan variera för olika effektstorlekar, kapslingar, etc.). Frekvensomformaren har en automatisk nedstämplingsfunktion för att undvika att värmen ökar till 95 °C.
- Frekvensomformaren skyddas mot kortslutningar på motorplintarna U, V och W.
- Om en nätfas saknas utfärdar frekvensomformaren en varning eller trippar (beroende på belastningen).
- Mellankretsspänningen övervakas och vid för låg eller för hög mellankretsspänning trippar frekvensomformaren.
- Frekvensomformaren är skyddad mot jordfel på motorplintarna U, V och W.

## 8.2 Speciella förhållanden

### 8.2.1 Syfte med nedstämpling

Nedstämpling måste tas med i beräkningen när frekvensomformaren används vid lågt lufttryck (höga höjder), vid låga hastigheter, med långa motorkablar, med kablar med stort tvärsnitt eller vid hög omgivningstemperatur. Åtgärderna beskrivs i det här avsnittet.

### 8.2.2 Nedstämpling för omgivningstemperatur

Med en normal full belastningsström på EFF 2-motorer kan full utgångsaxeffekt upprätthållas upp till 50 °C.

Kontakta Danfoss om du vill ha mer specifik information och/eller nedstämplingsinformation för andra motorer eller tillstånd.

### 8.2.3 Automatisk anpassning för att säkerställa prestanda

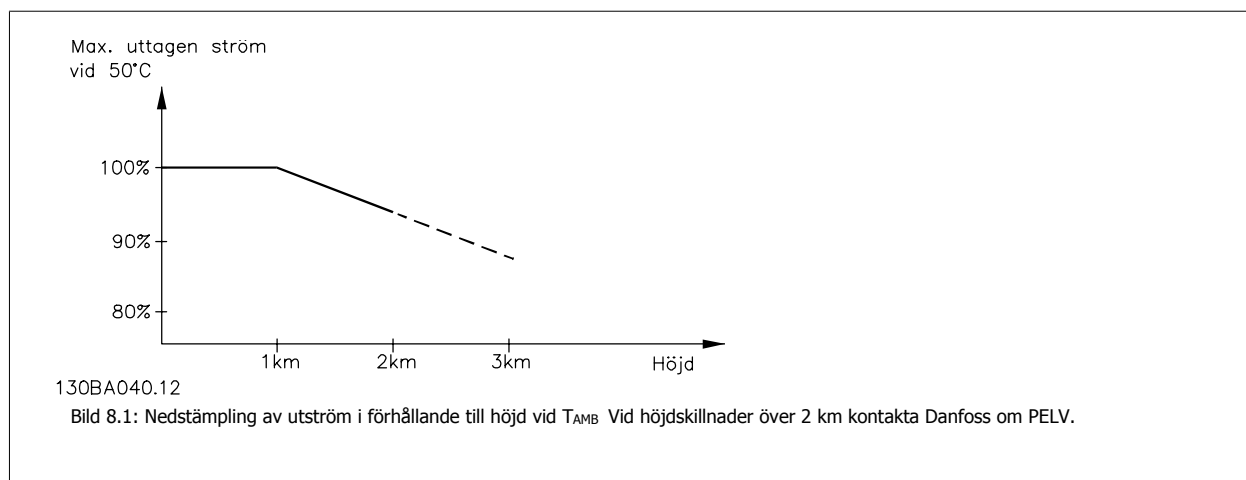
Frekvensomformaren kontrollerar ständigt efter kritiska nivåer på intern temperatur, belastningsström och överspänning på mellankretsen samt låga motorvarvtal. Vid ett kritiskt läge kan frekvensomformaren anpassa switchfrekvensen och/eller ändra switchmönstret för att säkerställa prestanda. Funktionen att automatiskt minska utströmmen gör att de acceptabla driftförhållandena utökas ännu mer.

### 8.2.4 Nedstämpling för lågt lufttryck

I händelse av lägre lufttryck minskar luftens kylningskapacitet.

Vid höjdskillnader över 2 km kontakta Danfoss om PELV.

På höjder över 1 000 m ö h ska omgivningstemperaturen ( $T_{AMB}$ ) eller max utström ( $I_{ut}$ ) nedstämplas i enlighet med diagrammet på bilden:



Ett alternativ är att sänka den omgivande temperaturen vid höga höjder och därmed säkerställa en utström på 100 % vid höga höjder.

### 8.2.5 Nedstämpling för drift vid lågt varvtal

När en motor är ansluten till en frekvensomformare är det viktigt att se till att motorn får tillräcklig kylning.

Problem kan uppstå vid låga varv per minut i konstanta vridmomenttillämpningar. Motorfläkten inte tillföra tillräckligt med kyluft och detta begränsar vridmomentet som kan utnyttjas. Om motorn kontinuerligt ska köras på ett varvtal som är lägre än halva nominella varvtalet för motorn måste extra kylning tillföras (eller så måste en motor som är utformad för denna typ av drift användas).

Ett alternativ är att reducera motorns belastningsgrad genom att välja en större motor. Frekvensomformarens konstruktion sätter dock en gräns för motorns storlek.

### 8.2.6 Nedstämpling för långa motorkablar eller kablar med stor ledararea

Den maximala längden för frekvensomformaren är 300 m långa oskärmade motorkablar och med 150 m långa skärmade motorkablar.

Frekvensomformaren har utformats för drift med en motorkabel med nominell ledararea. Om kabel med större ledararea används, ska utströmmen minskas med 5 % för varje storlek som ledararean ökas.

(Ökad ledararea ger ökad kapacitans till jord och därmed högre läckström).

## Index

### 5

5-1* Digitala Ingångar	82
------------------------	----

### A

Accelerationstiden	66
Allmän Varning	3
Allmänna Specifikationer	146
Ama	59
Analog Utgång	147
Analoga Ingångar	146

### Ä

Ändra Data	97
Ändra Datavärde	98
Ändra En Grupp Av Numeriska Datavärden	98
Ändra Ett Textvärde	98

### A

Ange Datum Och Tid, 0-70	74
Ansluta En Pc Till Frekvensomformaren	57
Anslutning Av Motorn - Förord	29

### Å

Åtdragning Av Plintar	19
Återk. 3, Konvertering, 20-07	91
Återkoppling 1 Källa, 20-00	90
Återkoppling 1 Konvertering, 20-01	90
Återkoppling 2 Källa, 20-03	90
Återkoppling 2 Konvertering, 20-04	91
Återkoppling 3 Källa, 20-06	91
Återkopplingsfunktion, 20-20	91
[Återstartsvarvtal Rpm], 22-42	94
Åtkomst Till Styrplintar	36

### A

Autom. Energioptim. Kompressor	75
Autom. Energioptim. Vt	75
Automatisk Anpassning För Att Säkerställa Prestanda	150
Automatisk Motoranpassning (ama)	48, 75
Awg	139

### B

Börvärde 1, 20-21	93
Börvärde 2, 20-22	93
Broms- Och Överspänningsfunktioner, 2-10	79
Bromsanslutningstillval	38
Brytare S201, S202 Och S801	46

### C

Checklista	13
------------	----

### D

Dc-buss	136
Dc-hållström	76
Dc-hållström, 2-00	79
Detekt. Låg Effekt, 22-21	94
Detekt. Lågt Varvtal, 22-22	94
Digital Utgång	147

Digitala Ingångar:	146
Displayrad 1.2, Liten 0-21	73
Displayrad 1.3, Liten, 0-22	73
Displayrad 3, Stor, 0-23	73
Displayrad 3, Stor, 0-24	73
Displaytext 2, 0-38	73
Displaytext 3, 0-39	74
Dokumentation	9

## E

Effektiv Parameterkonfiguration För Hvac-applikationer	63
Elektrisk Installation	45
Elektroniskt Avfall	7
Elektronisk-termisk Relä	78
Etr	78, 136
Exempel På Ändring Av Parameterdata	63

## F

Fabriksinställningar	59
Flygande Start 1-73	76
Förinställd Referens 3-10	80
Förkortningar Och Standarder	11
Frekvensomformaren	47
Frekvensomformaridentifiering	9
Funktion Vid Stopp, 1-80	76
Funktionsmenyer	68
Funktionsrelä, 5-40	84

## G

GlcP	59
Grafisk Display	49

## H

High Power, Mg.11.f1.02	19
High Power-serien	19
Huvudmenyläge	52
Huvudmenystruktur	99
Huvudreaktansen	75

## I

Icke-ul-säkringar, 200-480 V	20
Indexerade Parametrar	98
Indikeringslampor	51
Ingår I Språkpaket 2	65
Inget Flöde, Fördr., 22-24	94
Inget Flöde, Funktion, 22-23	94
Initiering	59
Inkopplingsexempel Och Testning	35
Installation Av Lastdelning	37
Installation På Höga Höjder (pelv)	5
Installation Sida Vid Sida	17
Instruktion För Avfallshantering	7
Intervall Mellan Starter, 22-76	95

## J

Joggvarvtal 3-11	68
Jordfelsbrytare	4
Jordning Och It-nät	23

## K

Kabellängder Och Ledarareor	146
Kommunikationstillvalskortet	137
Konf. Halvauto Förbikoppling, 4-64	82



Konfigurationsläge, 1-00	74
Kort Cykel, Skydd, 22-75	95
Kortslutningsskydd	19
Kty-sensor	136
Kylning	77, 150
Kylningsförhållanden	17

## L

Läckström	3, 4
Läget Huvudmeny	95
Larm Och Varningar	133
Lcp	59
Lcp 102	49
Lcp:n	54
Lysdioder	49

## M

Main Menu	62
Märkskylt	47
Mått	15
Maximireferens, 3-03	80
Mct 10	58
Medurs	81
Mekanisk Montering	17
Mekaniska Mått	14
Mellankrets	136
Minsta Körtid, 22-40	94
Minsta Körtid, 22-77	95
Minsta Vilotid, 22-41	94
Momentegenskaper	146
Momentegenskaper, 1-03	75
Motoreffekt	146
[Motoreffekt Hk] 1-21	65
[Motoreffekt Hk], 1-21	65
[Motoreffekt Kw], 1-20	65
Motorfrekvens, 1-23	66
Motormärkskylten	47
Motorrotationskontroll, 1-28	66
Motorskydd	149
Motorspänning 1-22	66
Motorspänning, 1-22	65
Motorström 1-24	66
[Motorvarvtal, Nedre Gräns Hz], 4-12	67
[Motorvarvtal, Nedre Gräns Rpm], 4-11	67
[Motorvarvtal, Övre Gräns Hz], 4-14	67
[Motorvarvtal, Övre Gräns Rpm], 4-13	67
Motorvarvtal, Riktning, 4-10	81

## N

Nätanslutning För A2 Och A3	25
Nätanslutning För B1, B2 Och B3	28
Nätanslutning För B4, C1 Och C2	29
Nätanslutning För C3 Och C4	29
Nätspänning	139, 144
Nedstämpling För Drift Vid Lågt Varvtal	150
Nedstämpling För Lågt Lufttryck	150
Nedstämpling För Långa Motorkablar Eller Kablar Med Stor Ledararea	150
Nedstämpling För Omgivningstemperatur	149
Nlcp	54
Nominellt Motorvarvtal, 1-25	66
Normal/inverterad Pid-reglering, 20-81	93

## O

Om Ul-kraven Inte Är Nödvändiga	20
---------------------------------	----

**Ö**

Översikt Över Nätkablar	24
Överspanningsstyrning, 2-17	80

**P**

Parameterkonfiguration	61
Pelv	5
Pid-integraltid, 20-94	93
Plint 27, Digital Ingång 5-11	83
Plint 27, Digital Ingång 5-12	83
Plint 29, Digital Ingång, 5-13	83
Plint 29, Funktion, 5-02	82
Plint 32, Digital Ingång, 5-14	83
Plint 33, Digital Ingång, 5-15	83
Plint 42, Utgång 6-50	88
Plint 42, Utgång Min-skala, 6-51	88
Plint 53, Hög Spänning, 6-11	87
Plint 53, Låg Spänning 6-10	86
Profibus Dp-v1	58
Programverktyg För Pc	57
Proportionell Förstärkning För Pid, 20-93	93
Pulsingångar	147

**Q**

Quick Menu	52, 62
------------	--------

**R**

Ramp 1, Nedramptid, 3-42	66
Ramp 1, Uppramptid, Parameter, 3-41	66
Referens 1, Källa 3-15	80
Referens 2, Källa, 3-16	81
Reläanslutning	39
Reläutgångar	148
Rembrott, Fördrojning, 22-62	95
Rembrott, Funktion, 22-60	95
Rembrott, Moment, 22-61	95
Rs-485-bussanslutning	56

**S**

Så Här Ansluter Du Till Nät Och Jordning För B1 Och B2)	28
Så Styr Du Den Grafiska Lcp (glcp)	49
Säkringar	19
Seriell Kommunikation	149
Sinusvågfilter	30
Skärmade/arterade	45
Skydd Av Motorn	77
Skydd För Förgreningsenhet	19
Skydd Mot Överström	20
Skydd Och Funktioner	149
Slutoptimering Och Testning	47
Snabbmenyläge	52, 62
Snabböverföring Av Parameterinställningar Med Glcp	59
Spänn.för. 0, Tidsgräns, 6-00	85
Spänningsförande Nolla Tidsgränsfunktion, 6-01	85
Spänningsnivå	146
Språk 0-01	65
Språkpaket 1	65
Språkpaket 3	65
Språkpaket 4	65
Startfördr. 1-71	76
Statorläckagereaktansen	75
Status	52
Statusmeddelanden	49

Stegvis	98
Styrkablar	45
Styrkablar	45
Styrkort, +10 V Dc-utgång	148
Styrkort, 24 V Dc-utgång	147
Styrkort, Rs-485 Seriell Kommunikation	147
Styrkort, Usb Seriell Kommunikation	149
Styrkortsprestanda	149
Styrningsegenskaper	148
Styrplintar	37
Switchfrekvens, 14-01	89

## T

Termiskt Motorskydd, 1-90	76
Termistor	77
Termistorresurs 1-93	79
Tillbehörspåsar	16
Torrkörning, Funktion, 22-26	94
Tre Sätt Att Manövrera	49
Typkod	9
Typkod	10

## U

Ul-säkringar, 200-240 V	21
Usb-anslutning	37
Utgångsprestanda (u, V, W)	146
Utrullning	53

## V

Val Av Parametrar	97
Variabelt Moment	75
Varning Låg Återkoppling, 4-56	82
Varning, Högt Varvtal, 4-53	82
Vinter-/sommartid, Start, 0-76	74