

Table des matières

1 Sécurité	5
Sécurité	5
Avertissements	5
2 Introduction	7
Liste des caractéristiques	7
Code de type	8
3 Installation	9
Installation mécanique	9
Dimensions et poids	10
4 Installation électrique	11
Câbles de commande	11
Bornes de commande	11
Entrées à distance	12
Communication série	12
Borne de mise à la terre	12
Terminaisons de puissance	12
Raccordement du moteur	14
Installation en ligne	15
Installation en ligne, bipasse interne	15
Installation en ligne, sans dérivation	15
Installation en ligne, bipasse externe	16
Installation en triangle intérieur	16
Installation en triangle intérieur, bipasse interne	17
Installation en triangle intérieur, sans bipasse	17
Installation en triangle intérieur, bipasse externe	18
Caractéristiques du courant	18
Connexion en ligne (bipasse)	19
Connexion en ligne (sans bipasse/continu)	19
Connexion en triangle intérieur (bipasse)	20
Caractéristique AC-53 pour l'exploitation en bipasse	20
Connexion en triangle intérieur (sans bipasse/continu)	21
Caractéristique AC-53 pour une exploitation continue	21
Réglages de courant minimum et maximum	22
Contacteur de bipasse	22
Contacteur principal	22
Disjoncteur	22
Correction du facteur de puissance	23
Fusibles	23

Fusibles Bussman - corps carrés (170M)	24
Fusibles Bussman - type britannique (BS88)	25
Fusibles Ferraz - HSJ	26
Fusibles Ferraz - Modèle Amérique du Nord (PSC 690)	27
Fusibles Ferraz - type européen (PSC 690)	28
Fusibles Ferraz - AJT	29
Schémas de principe	30
Modèles à bipasse interne	30
Modèles sans bipasse	31
5 Exemples d'applications	33
Protection du moteur contre la surcharge	33
Régulation d'accélération adaptative RAA	33
Modes de démarrage	33
Courant constant	33
Rampe de courant	34
Régulation d'accélération adaptative RAA	35
Démarrage kick	36
Modes d'arrêt	36
Arrêt en roue libre	36
Arrêt progressif TVR	37
Régulation d'accélération adaptative RAA	37
Frein	38
Exploitation en jogging	39
Exploitation en triangle intérieur	39
Courants de démarrage typiques	40
Installation avec contacteur principal	42
Installation avec un contacteur de bipasse	43
Exploitation en marche d'urgence	44
Circuit de déclenchement auxiliaire	45
Freinage progressif	46
Moteur à deux vitesses	47
6 Exploitation	49
Le LCP	49
Méthodes de commande	49
Touches de commande locale	50
Affichages	50
Écran de surveillance de la température (S1)	51
Écran programmable (S2)	51
Courant moyen (S3)	51
Écran de surveillance du courant (S4)	51

Écran de surveillance de la fréquence (S5)	51
Écran de puissance du moteur (S6)	52
Informations sur le dernier démarrage (S7)	52
Date et heure (S8)	52
Graphique à barres sur la conduction des thyristors	52
Graphiques de performance	53
7 Programmation	55
Contrôle de l'accès	55
Configuration du menu rapide	56
Configuration rapide	56
Réglages des applications	57
Enregistrements	58
Menu principal	58
Paramètres	58
Raccourci vers les paramètres	58
Liste des paramètres	59
Réglages principaux du moteur	59
Frein	62
Protection	62
Déséquilibre du courant	62
Minimum intensité	62
Surcourant instantané	63
Déclenchement lié à la fréquence	63
Entrées	64
Sorties	66
Temporisations du relais A	66
Relais B et C	66
Détection de courant bas et de courant haut	67
Indicateur de température du moteur	68
Sortie analogique A	68
Temps de démarrage/arrêt	69
Réinitialisation automatique	69
Temporisation de réinitialisation automatique	70
Réglages secondaires du moteur	71
Affichage	73
Écran programmable par l'utilisateur	73
Graphiques de performance	74
Paramètres restreints	75
Action protection	76
Paramètres d'usine	77

8 Outils	79
Réglage de la date et l'heure	79
Chargement/enregistrement des réglages	79
Reset du modèle thermique	80
Simulation de protection	80
Simulation des signaux de sortie	81
État des E/S digitales	81
État des capteurs de température	82
Journal d'alarme	82
Journal des déclenchements	82
Journal des événements	82
Compteurs	82
9 Dépannage	85
Messages de déclenchement	85
Défauts généraux	88
10 Spécifications	91
Accessoires	92
Modules de communication	92
Logiciel PC	92
Kit de protège-doigts	93
11 Procédure de réglage de barre omnibus (MCD5-0360C - MCD5-1600C)	95

1 Sécurité

1

1.1 Sécurité

1.1.1 Avertissements

Le manuel comporte divers symboles auxquels l'utilisateur devra porter une attention toute particulière. Les symboles suivants sont utilisés :



N.B.!

L'attention du lecteur est particulièrement attirée sur le point concerné.



Indique un avertissement général.



Signale un avertissement de haute tension.

Les exemples et les schémas sont inclus dans ce manuel uniquement à des fins d'illustration. Les informations contenues dans le présent manuel peuvent être modifiées à tout moment et sans préavis. En aucun cas, il ne sera accepté de responsabilité pour les dommages directs, indirects ou consécutifs, découlant de l'utilisation ou la mise en application de cet équipement.



AVERTISSEMENT - RISQUE DE CHOC ÉLECTRIQUE

Les démarreurs progressifs MCD 500 contiennent des tensions dangereuses lorsqu'ils sont reliés au secteur. L'installation électrique doit uniquement être faite par un électricien compétent. Toute installation incorrecte du moteur ou du démarreur progressif risque d'endommager l'appareil et de causer des blessures graves ou mortelles. Suivre attentivement les indications de ce manuel et les réglementations de sécurité électrique locales.



Déconnecter le démarreur progressif de la tension secteur avant d'entreprendre toute réparation.

Il incombe à l'utilisateur ou à l'installateur du démarreur progressif d'assurer une mise à la terre et une protection du circuit de dérivation correctes conformément aux réglementations de sécurité électrique locales.

Ne pas relier de condensateurs de correction du facteur de puissance à la sortie des démarreurs progressifs MCD 500. En cas d'utilisation d'une correction statique du facteur de puissance, celle-ci doit être branchée du côté alimentation du démarreur progressif.

Le moteur peut être stoppé à l'aide des commandes digitales ou de bus lorsque le démarreur est relié au secteur, si le démarreur progressif est en mode **Auto On**.

1. Ces modes d'arrêt ne sont pas suffisants lorsque la sécurité des personnes exige l'élimination de tout risque de démarrage imprévu.
2. Un moteur à l'arrêt peut se mettre en marche en cas de panne des composants électroniques du démarreur, de panne temporaire de secteur ou de raccordement défectueux du moteur.



DÉMARRAGE AUTOMATIQUE

Utiliser la fonction de démarrage automatique avec précaution. Lire toutes les remarques relatives au démarrage automatique avant utilisation.

1

Cet équipement contient des composants électriques et ne peut pas être jeté avec les ordures ménagères.

Il doit être collecté séparément avec les déchets électriques et électroniques conformément à la législation locale en vigueur.

2 Introduction

Le MCD 500 est une solution de démarrage progressif numérique moderne pour les moteurs allant de 7 kW à 800 kW. Les démarreurs progressifs MCD 500 offrent une gamme complète de fonctions de protection du moteur et du système et ont été conçus pour un fonctionnement fiable dans les situations d'installations les plus exigeantes.

2

2.1.1 Liste des caractéristiques

Modèles pour toutes les exigences de raccordement

- 21 A à 1600 A (connexion en ligne)
- Connexion en ligne ou en triangle intérieur
- Bypass interne jusqu'à 215 A
- Tension secteur : 200-525 V CA ou 380-690 V CA
- Tension de commande : 24 V CA/V CC, 110-120 V CA ou 220-240 V CA

LCP convivial

- Enregistrements
- Graphiques en temps réel
- Graphique à barres sur la conduction des thyristors

Outils

- Réglages des applications
- Journal d'événements horodaté avec 99 entrées
- 8 derniers déclenchements
- Compteurs
- Simulation de protection
- Simulation des signaux de sortie

Entrées et sorties

- Options d'entrées de commande locale et à distance (3 fixes, 1 programmable)
- Relais de sortie (3 programmables)
- Sortie analogique programmable
- Sortie alimentation 24 V CC 200 mA

Modes démarrage et marche

- RAA - régulation d'accélération adaptative
- Courant continu
- Rampe de courant
- Démarrage kick
- Jogging
- Exploitation en marche d'urgence

Modes d'arrêt

- RAA - régulation d'accélération adaptative
- Arrêt progressif par rampe de tension programmée
- Freinage par injection de courant continu

- Freinage progressif
- Arrêt d'urgence

Autres caractéristiques

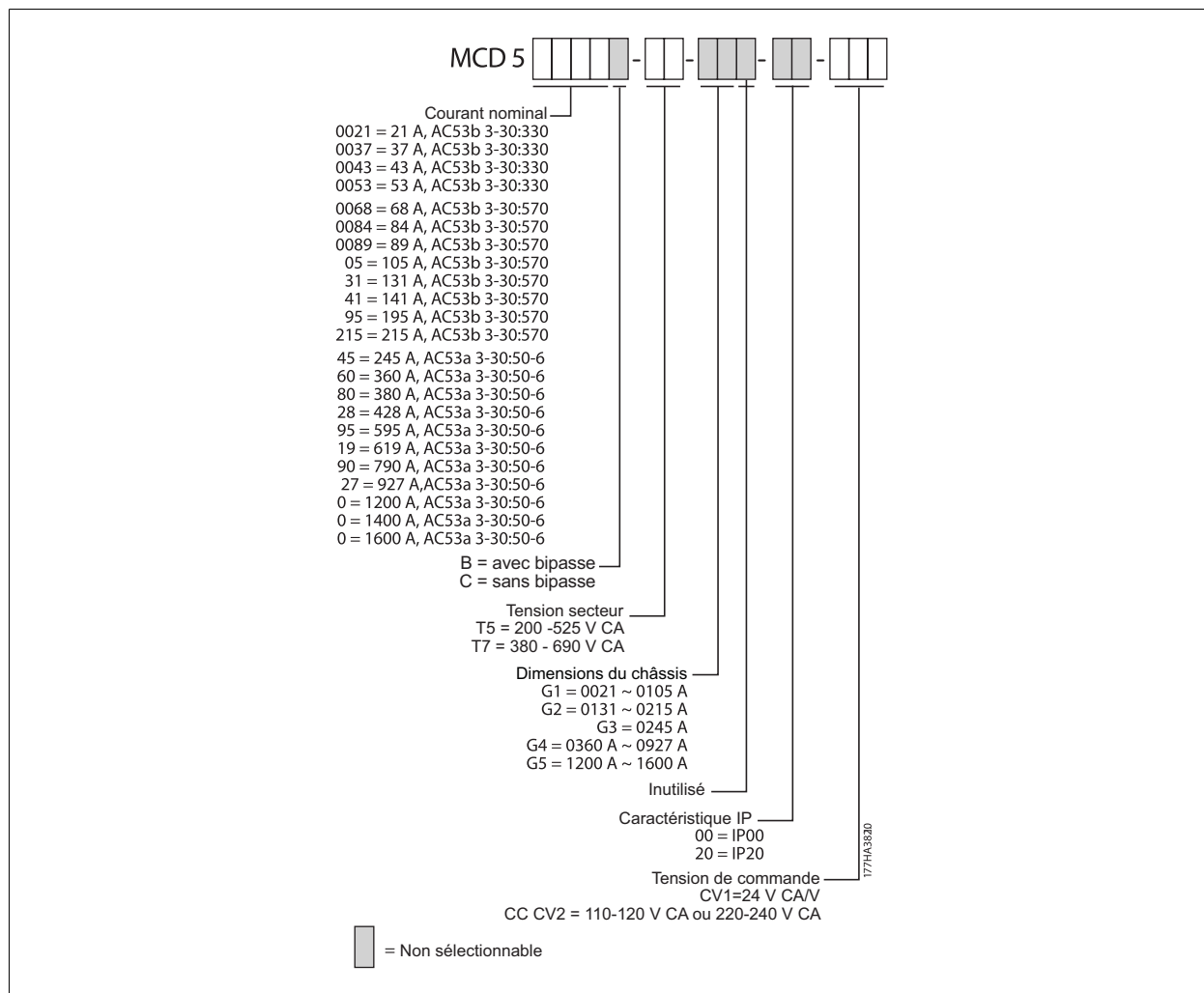
- Temporisateur de démarrage/arrêt automatique
- Modèle thermique de second ordre
- Batterie de secours de l'horloge et du modèle thermique
- Modules de communication DeviceNet, Modbus et Profibus optionnels

Protection complète

- Câblage/raccordement/alimentation
 - Connexion du moteur
 - Séquence de phase
 - Perte de puissance
 - Perte de phase individuelle
 - Fréquence secteur
- Courant
 - Temps de démarrage excessif
 - Déséquilibre du courant
 - Sous-courant
 - Surcourant instantané
- Thermique
 - Thermistance du moteur
 - Surcharge moteur
 - Surcharge du relais de bypass
 - Température du radiateur
- Communication
 - Comm. réseau
 - Comm. démarreur
- Externe
 - Déclenchement d'entrée
- Démarreur
 - Thyristor en court-circuit individuel
 - Batterie/horloge

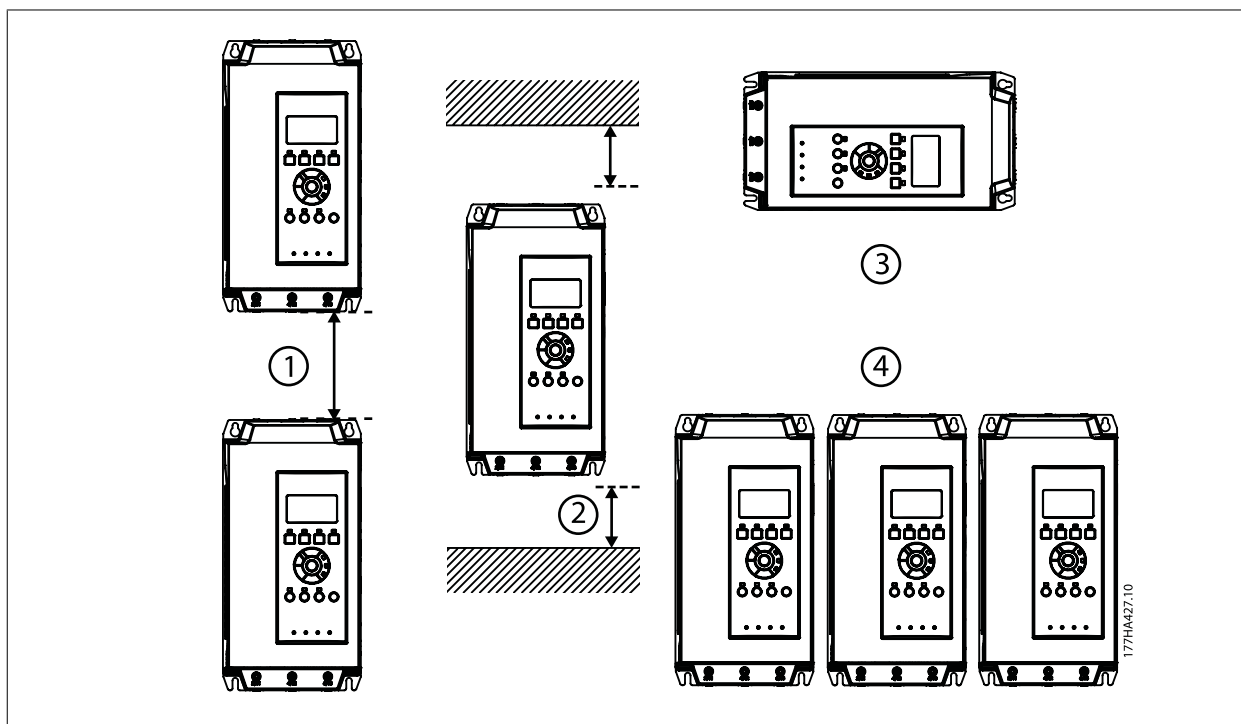
2.1.2 Code de type

2



3 Installation

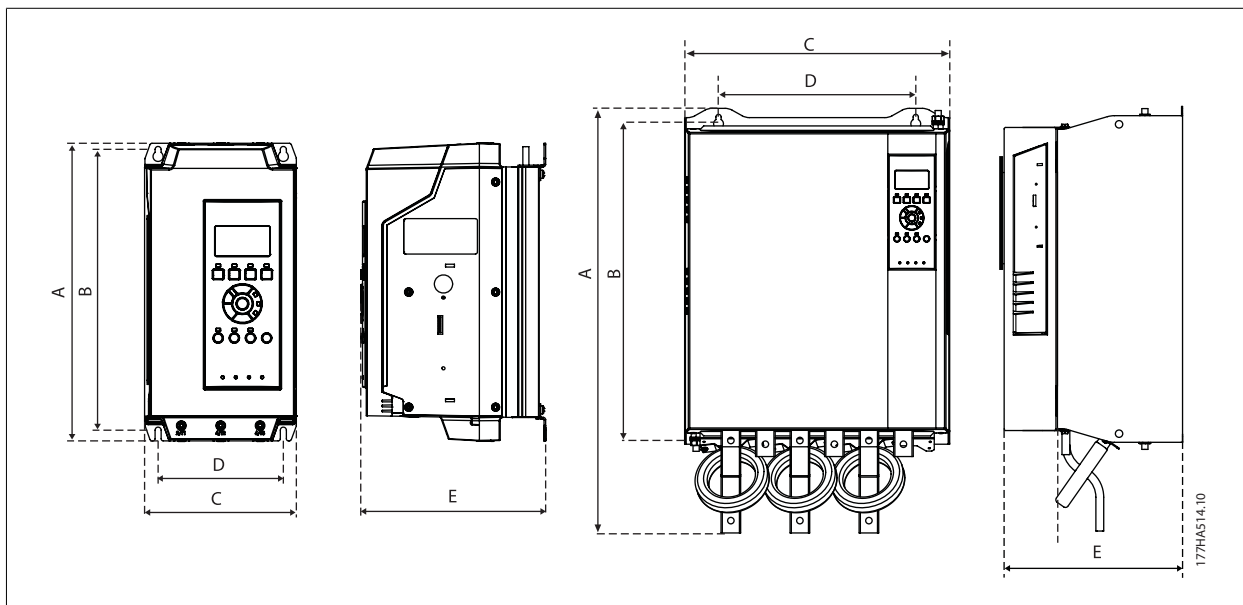
3.1 Installation mécanique



- 1 MCD5-0021B - MCD5-0245C : espace possible de 100 mm entre les démarreurs.
MCD5-0360C - MCD5-1600C : espace possible de 200 mm entre les démarreurs.
- 2 MCD5-0021B - MCD5-0215B : espace possible de 50 mm entre le démarreur et des surfaces solides.
MCD5-0245C : espace possible de 100 mm entre le démarreur et des surfaces solides.
MCD5-0360C - MCD5-1600C : espace possible de 200 mm entre le démarreur et des surfaces solides.
- 3 Le démarreur progressif peut être monté sur le côté. Déclasser le courant nominal du démarreur progressif de 15 %.
- 4 Les démarreurs progressifs peuvent être montés côte à côte avec un espacement de 50 mm de chaque côté.

3.2 Dimensions et poids

3



Type	A mm (pouces)	B mm (pouces)	C mm (pouces)	D mm (pouces)	E mm (pouces)	Poids (kg) (lbs)					
MCD5-0021B	295 (11,6)	278 (10,9)	150 (5,9)	124 (4,9)	183 (7,2)	4,2 (9,3)					
MCD5-0037B						4,5 (9,9)					
MCD5-0043B					213 (8,14)	4,9 (10,8)					
MCD5-0053B						250 (9,8)	14,9 (32,8)				
MCD5-0068B							23,9 (52,7)				
MCD5-0084B	438 (17,2)	380 (15,0)	275 (10,8)	248 (9,8)	279 (11,0)	35 (77,2)					
MCD5-0089B						45 (99,2)					
MCD5-0105B							120 (264,6)				
MCD5-0131B						856 (33,7)		727 (28,6)	585 (23,0)	500 (19,7)	364 (14,3)
MCD5-0141B	689 (27,1)	520 (20,5)	430 (16,9)	320 (12,6)	302 (11,9)	45 (99,2)					
MCD5-0195B						120 (264,6)					
MCD5-0215B							120 (264,6)				
MCD5-0245C						856 (33,7)		727 (28,6)	585 (23,0)	500 (19,7)	364 (14,3)
MCD5-0360C											
MCD5-0380C	120 (264,6)										
MCD5-0428C	120 (264,6)										
MCD5-0595C	120 (264,6)										
MCD5-0619C	120 (264,6)										
MCD5-0790C	120 (264,6)										
MCD5-0927C	120 (264,6)										
MCD5-1200C	120 (264,6)										
MCD5-1410C	120 (264,6)										
MCD5-1600C	120 (264,6)										

4 Installation électrique

4.1.1 Câbles de commande

Le démarreur progressif peut être commandé de trois façons :

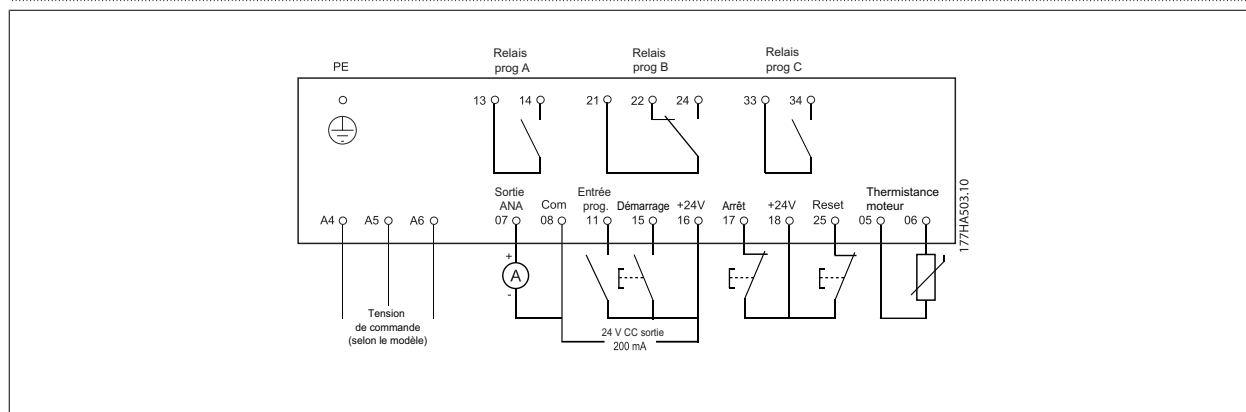
- à l'aide des touches sur le LCP,
- à l'aide des entrées à distance,
- via la liaison de communication série.

Le MCD 500 répond toujours à un ordre de démarrage ou d'arrêt local (via les touches **Hand On** et **Off** du LCP). Pour sélectionner la commande à distance, appuyer sur la touche **Auto On** (le MCD 500 acceptera les ordres provenant des entrées à distance). En mode distant, le voyant Auto On est allumé. En mode local, le voyant Hand On est allumé si le MCD 500 est en train de démarrer ou en fonctionnement et le voyant Off est allumé lorsque le MCD 500 est arrêté ou en train de s'arrêter.

4.1.2 Bornes de commande

Les terminaisons de commande utilisent des borniers enfichables de 2,5 mm². Les différents modèles nécessitent une tension de commande vers les différentes bornes :

CV1 (24 V CA/CC)	A5, A6
CV2 (110-120 V CA)	A5, A6
CV2 (220-240 V CA)	A4, A6

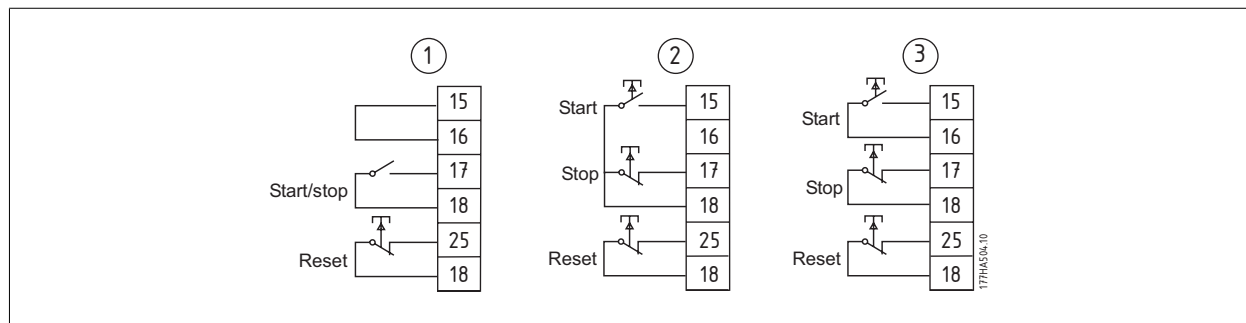


N.B.!

Si aucune thermistance n'est utilisée, ne pas court-circuiter les bornes 05, 06.

4.1.3 Entrées à distance

Le MCD 500 a trois entrées fixes pour la commande à distance. Ces entrées doivent être contrôlées par des contacts prévus pour une exploitation à faible tension et faible courant (Gold flash ou équivalent).



- | | |
|---|------------------------|
| 1 | Commande à deux fils |
| 2 | Commande à trois fils |
| 3 | Commande à quatre fils |

L'entrée de reset peut être normalement ouverte ou normalement fermée. Utiliser le par. 3-8 pour sélectionner la configuration.



Ne pas appliquer une tension aux bornes d'entrées de commande. Ce sont des entrées 24 V CC actives qui doivent être commandées par des contacts libres de potentiel. Les câbles vers les entrées de commande doivent être séparés du câblage de la tension secteur et du moteur.

4.1.4 Communication série

La communication série est toujours activée en mode de commande locale et peut être activée ou désactivée en mode de commande à distance (voir par. 3-2).

4.1.5 Borne de mise à la terre

Les bornes de mise à la terre sont situées à l'arrière du démarreur progressif.

- Les MCD5-0021B - MCD5-0105B ont une borne, sur le côté entrée.
- Les MCD5-0131B - MCD5-1600C ont deux bornes, une sur le côté entrée et une sur le côté sortie.

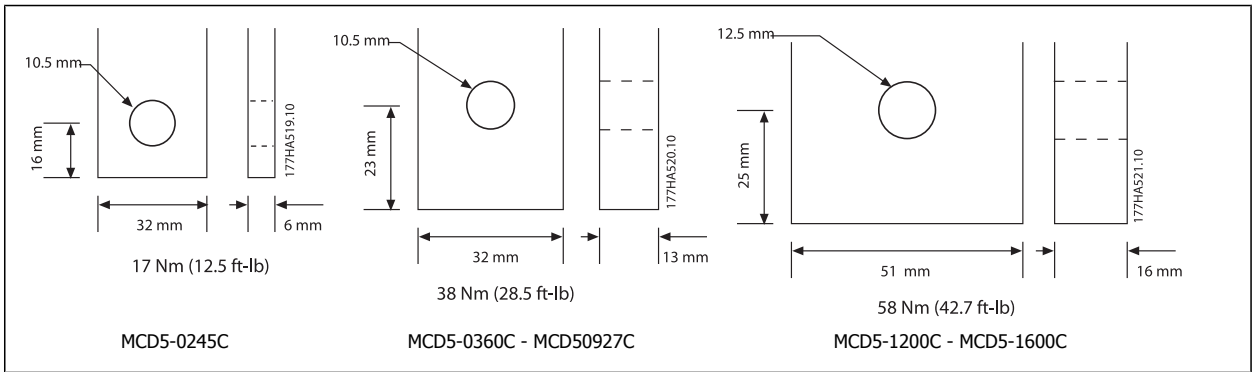
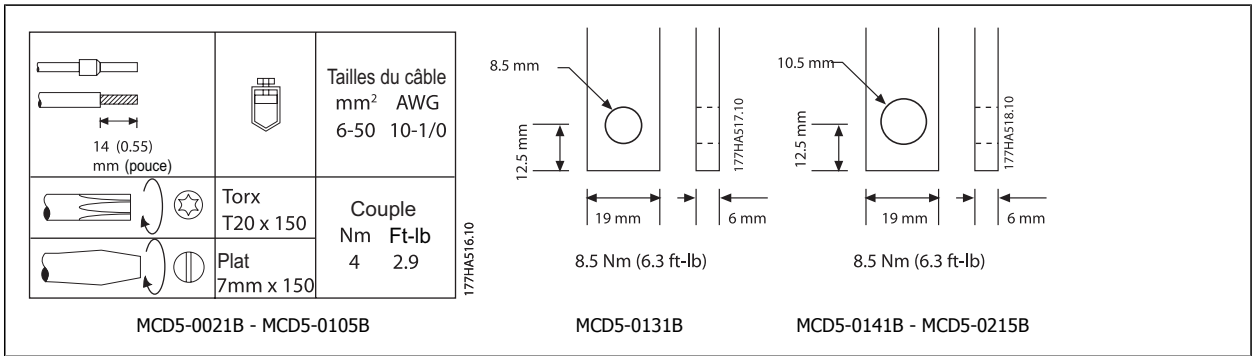
4.1.6 Terminaisons de puissance

Utiliser uniquement des conducteurs massifs ou torsadés en cuivre, prévus pour 75 °C.



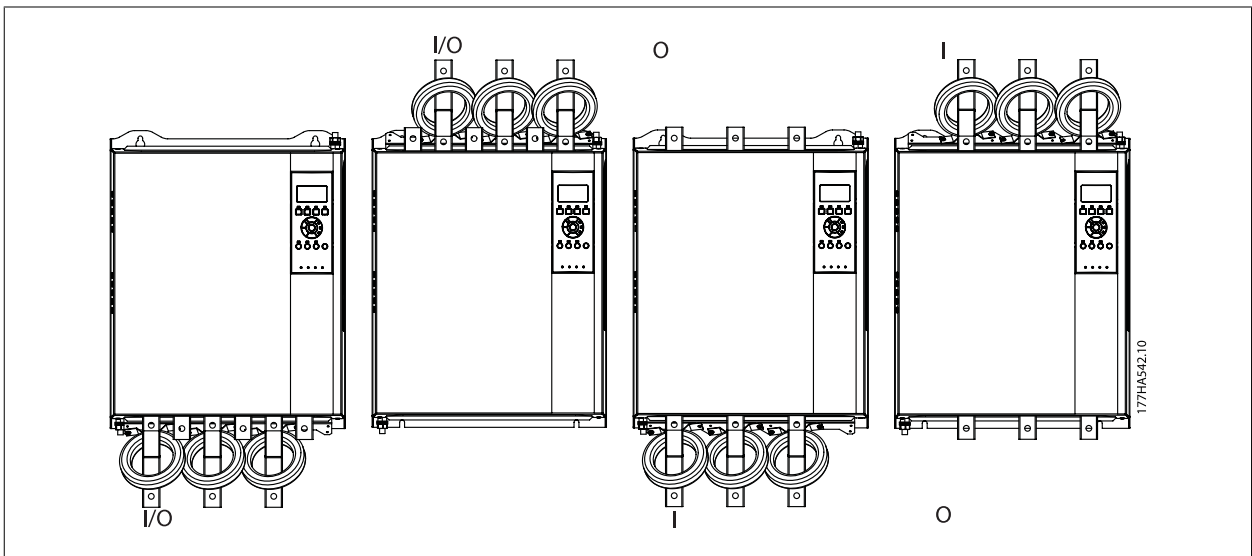
N.B.!

Certaines unités sont des barres omnibus en aluminium. Lors de la connexion des terminaisons électriques, nous recommandons de nettoyer soigneusement la surface de contact (à l'aide d'émeri ou d'une brosse en acier inoxydable) et d'appliquer un matériau pour joint approprié pour empêcher la corrosion.



4

Les barres omnibus sur les modèles MCD5-0360C - MCD5-1600C peuvent être ajustées pour l'entrée et la sortie supérieures ou inférieures selon les besoins. Pour les instructions étape par étape sur l'ajustement des barres omnibus, se reporter à la fiche fournie.



E/S	Entrée/sortie
E	Entrée
E	Sortie

4.1.7 Raccordement du moteur

Les démarreurs progressifs MCD 500 peuvent être raccordés au moteur en ligne ou en triangle intérieur (également appelé connexion à 3 fils et 6 fils). Le MCD 500 détecte automatiquement le raccordement du moteur et effectue en interne les calculs requis, ainsi il est uniquement nécessaire de programmer le courant de pleine charge du moteur (par. 1-1).

**N.B.!**

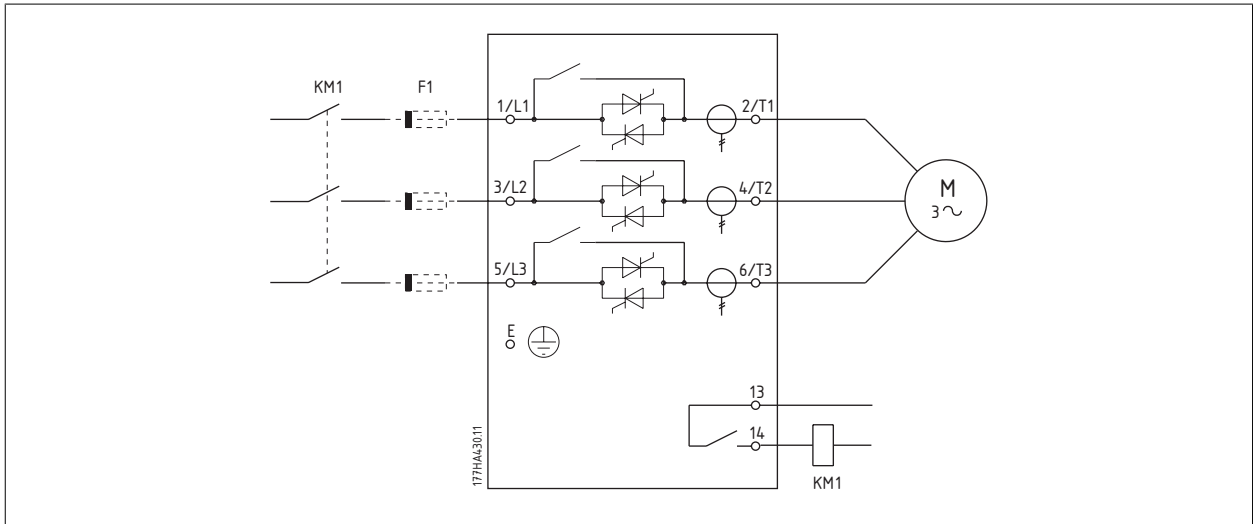
Pour la sécurité du personnel, les borniers de puissance des modèles jusqu'à MCD5-0105B sont protégés par des languettes cassables.

En cas d'utilisation de gros câbles, il peut être nécessaire de casser ces languettes.

Les modèles à bipasse interne ne requièrent pas de contacteur de bipasse externe.

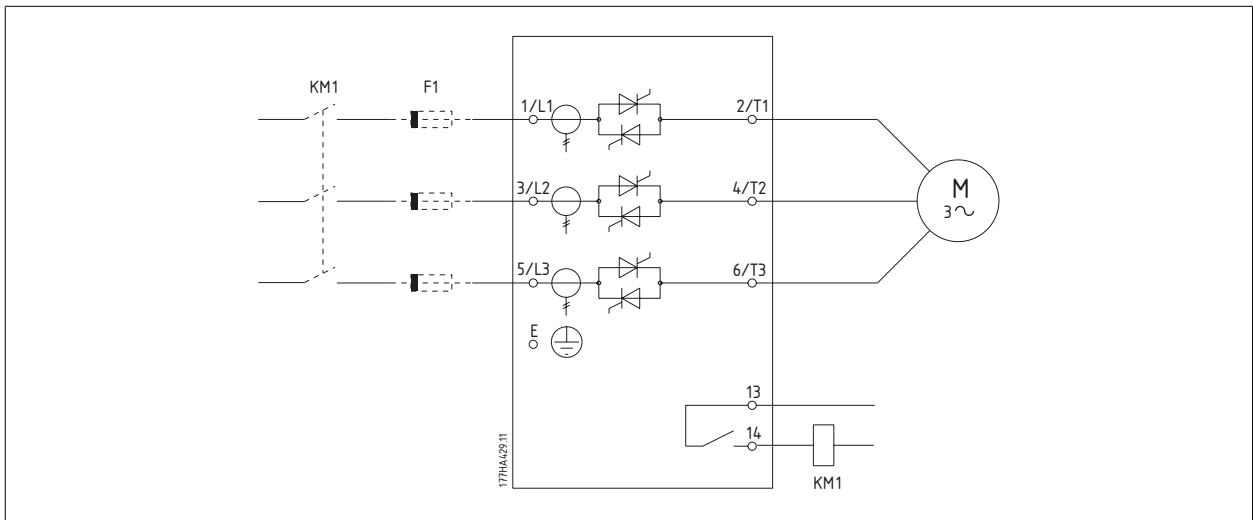
4.1 Installation en ligne

4.2.1 Installation en ligne, bipasse interne



KM1	Contacteur principal (optionnel)
F1	Fusibles (optionnels)

4.2.2 Installation en ligne, sans dérivation

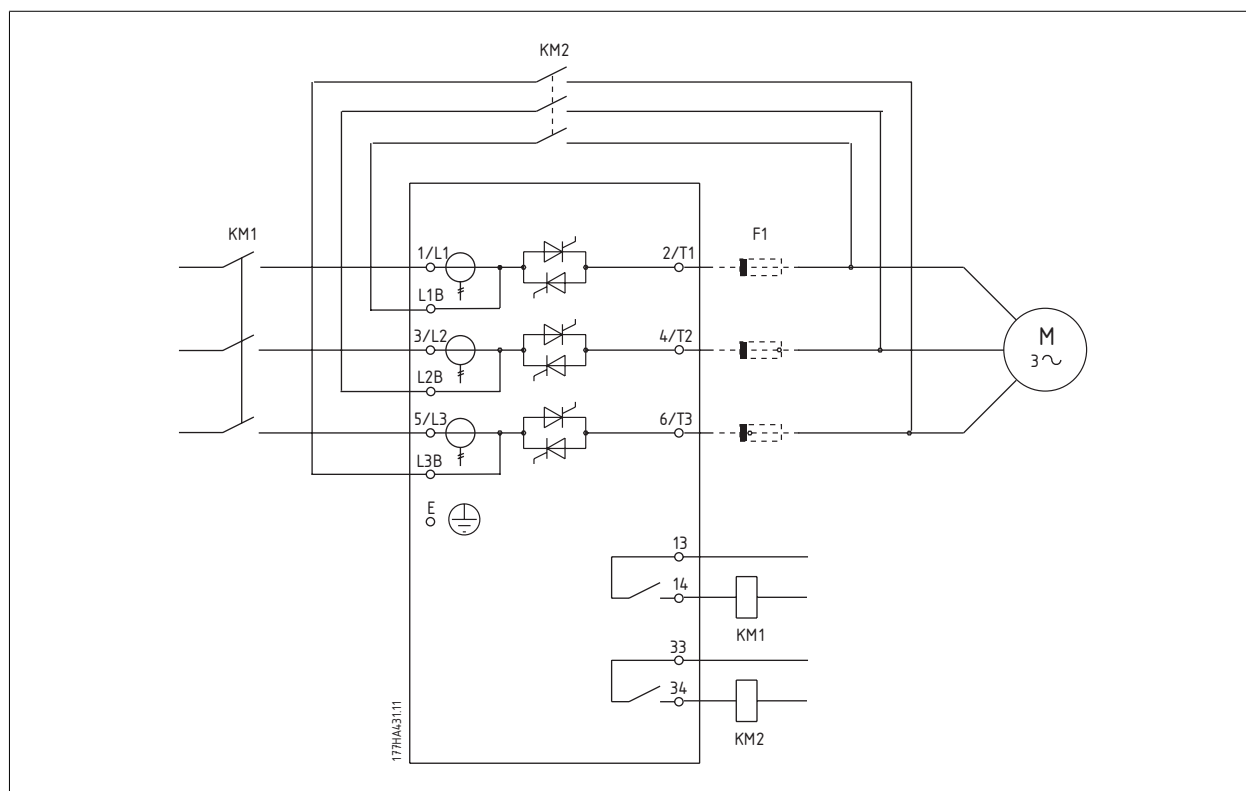


KM1	Contacteur principal (optionnel)
F1	Fusibles (optionnels)

4

4.2.3 Installation en ligne, bipasse externe

Les modèles sans bipasse disposent de bornes de bipasse dédiées, ce qui permet au démarreur progressif de continuer à assurer les fonctions de protection et de surveillance même en cas de bipasse via un contacteur externe. Le contacteur de bipasse doit être connecté aux bornes de bipasse et contrôlé par une sortie programmable configurée sur Fonctionnement (voir par. 4.1 - 4.9).



KM1	Contacteur principal
KM2	Contacteur de bipasse
F1	Fusibles (optionnels)



N.B.!

Les bornes de bipasse sur le MCD5-0245C sont T1B, T2B, T3B. Les bornes de bipasse sur les MCD5-0360C ~ MCD5-1600C sont L1B, L2B, L3B.

Les fusibles peuvent être installés sur le côté entrée si nécessaire.

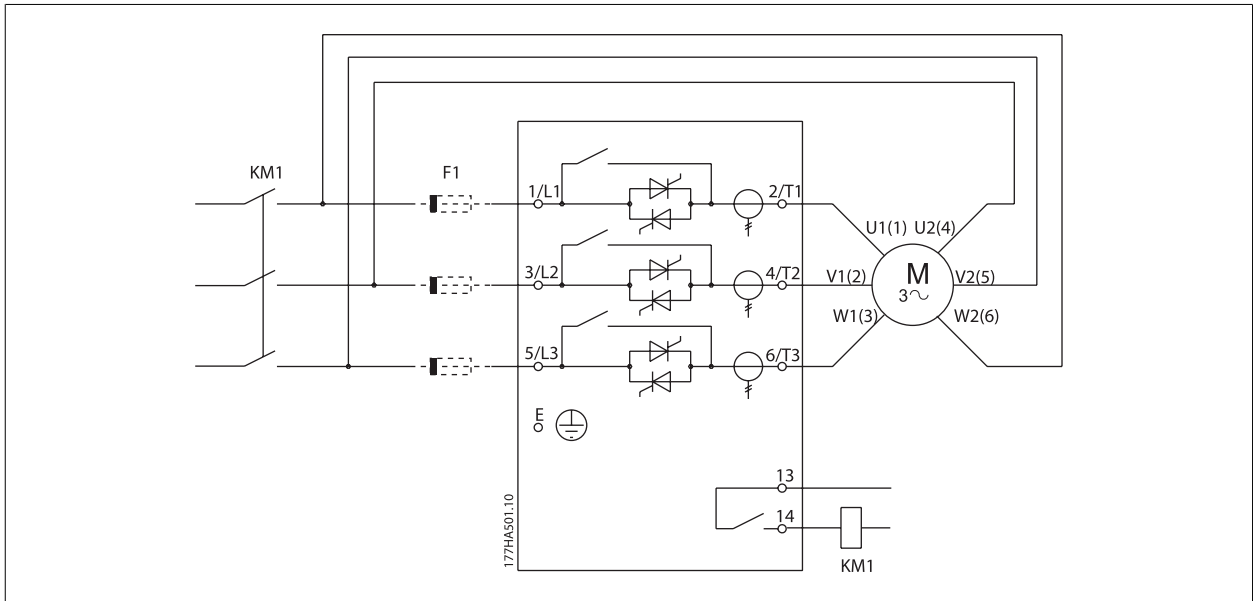
4.2 Installation en triangle intérieur



N.B.!

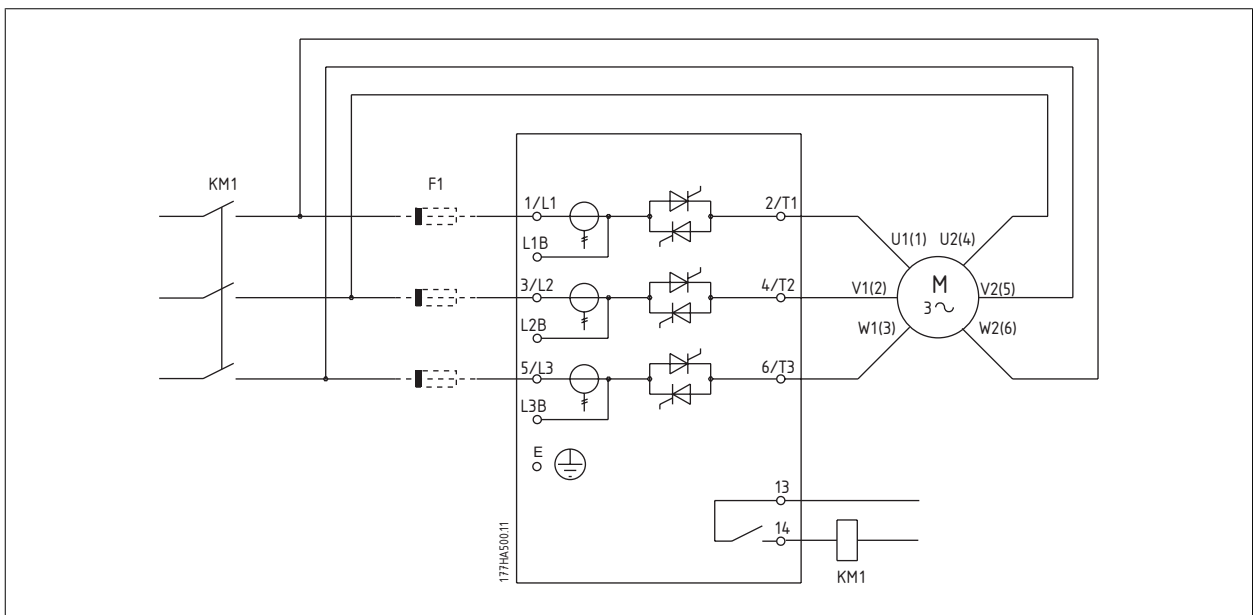
Lors de la connexion du MCD 500 en configuration en triangle intérieur, toujours installer un contacteur principal ou un disjoncteur à déclencheur de dérivation.

4.3.1 Installation en triangle intérieur, bipasse interne



KM1	Contacteur principal
F1	Fusibles (optionnels)

4.3.2 Installation en triangle intérieur, sans bipasse

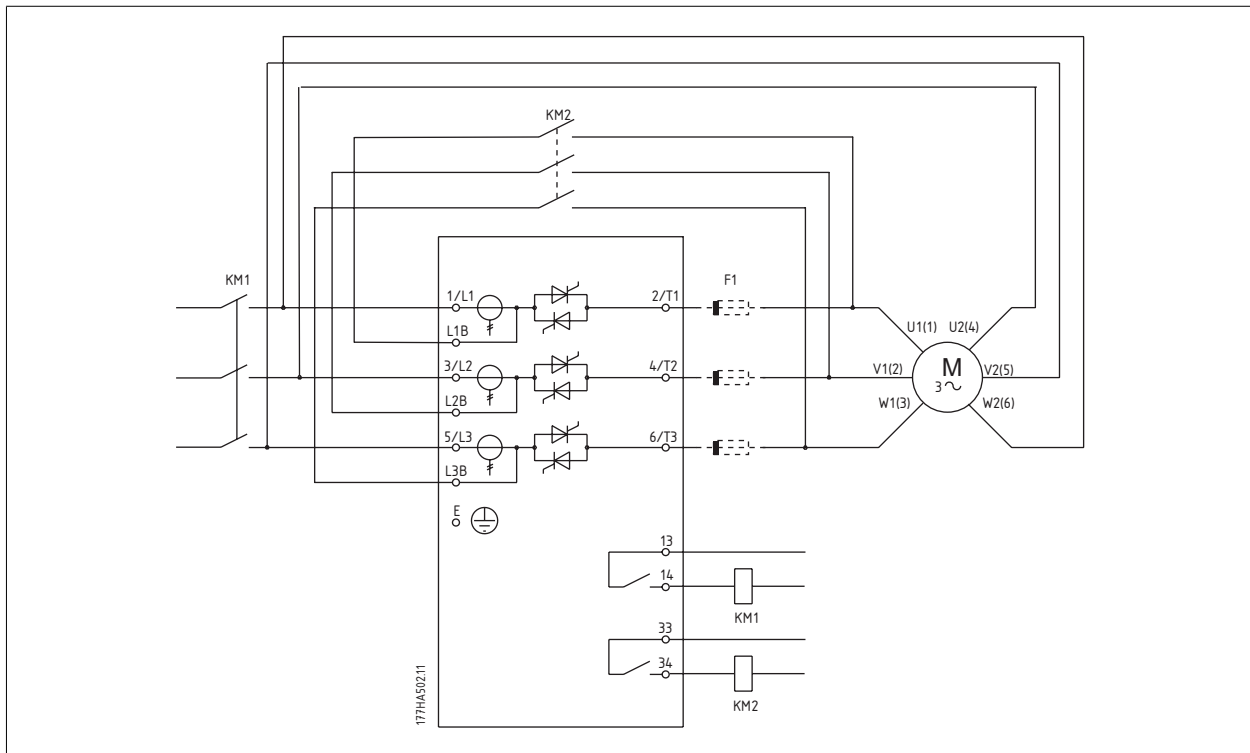


KM1	Contacteur principal
F1	Fusibles (optionnels)

4

4.3.3 Installation en triangle intérieur, bipasse externe

Les modèles sans dérivation disposent de bornes de bipasse dédiées, ce qui permet au MCD 500 de continuer à assurer les fonctions de protection et de surveillance même en cas de dérivation via un contacteur de bipasse externe. Le relais de bipasse doit être raccordé aux bornes de bipasse et contrôlé par une sortie programmable configurée sur Fonctionnement (voir par. 4-1 - 4-9).



KM1	Contacteur principal
KM2	Contacteur de bipasse
F1	Fusibles (optionnels)



N.B.!

Les bornes de bipasse sur le MCD5-0245C sont T1B, T2B, T3B. Les bornes de bipasse sur les MCD5-0360C - MCD5-1600C sont L1B, L2B, L3B.

Les fusibles peuvent être installés sur le côté entrée si nécessaire.

4.3 Caractéristiques du courant

Contactez le fournisseur local pour connaître les caractéristiques nominales dans des conditions de fonctionnement non traitées dans ces tableaux.

Toutes les caractéristiques sont calculées à une altitude de 1000 m et à une température ambiante de 40 °C.

4.4.1 Connexion en ligne (bipasse)


N.B.!

Les modèles MCD5-0021B - MCD5-0215B ont un bipasse interne. Les modèles MCD5-0245C - MCD5-1600C nécessitent un contacteur de bipasse externe.

	AC-53b 3-30:330	AC-53b 4-20:340	AC-53b 4.5-30:330
MCD5-0021B	21 A	17 A	15 A
MCD5-0037B	37 A	31 A	26 A
MCD5-0043B	43 A	37 A	30 A
MCD5-0053B	53 A	46 A	37 A
	AC-53b 3-30:570	AC-53b 4-20:580	AC-53b 4.5-30:570
MCD5-0068B	68 A	55 A	47 A
MCD5-0084B	84 A	69 A	58 A
MCD5-0089B	89 A	74 A	61 A
MCD5-0105B	105 A	95 A	78 A
MCD5-0131B	131 A	106 A	90 A
MCD5-0141B	141 A	121 A	97 A
MCD5-0195B	195 A	160 A	134 A
MCD5-0215B	215 A	178 A	148 A
MCD5-0245C	255 A	201 A	176 A
MCD5-0360C	360 A	310 A	263 A
MCD5-0380C	380 A	359 A	299 A
MCD5-0428C	430 A	368 A	309 A
MCD5-0595C	620 A	540 A	434 A
MCD5-0619C	650 A	561 A	455 A
MCD5-0790C	790 A	714 A	579 A
MCD5-0927C	930 A	829 A	661 A
MCD5-1200C	1200 A	1200 A	1071 A
MCD5-1410C	1410 A	1319 A	1114 A
MCD5-1600C	1600 A	1600 A	1353 A

4

4.4.2 Connexion en ligne (sans bipasse/continu)

	AC-53a 3-30:50-6	AC-53a 4-20:50-6	AC-53a 4.5-30:50-6
MCD5-0245C	245 A	195 A	171 A
MCD5-0360C	360 A	303 A	259 A
MCD5-0380C	380 A	348 A	292 A
MCD5-0428C	428 A	355 A	300 A
MCD5-0595C	595 A	515 A	419 A
MCD5-0619C	619 A	532 A	437 A
MCD5-0790C	790 A	694 A	567 A
MCD5-0927C	927 A	800 A	644 A
MCD5-1200C	1200 A	1135 A	983 A
MCD5-1410C	1410 A	1187 A	1023 A
MCD5-1600C	1600 A	1433 A	1227 A

4.4.3 Connexion en triangle intérieur (bipasse)

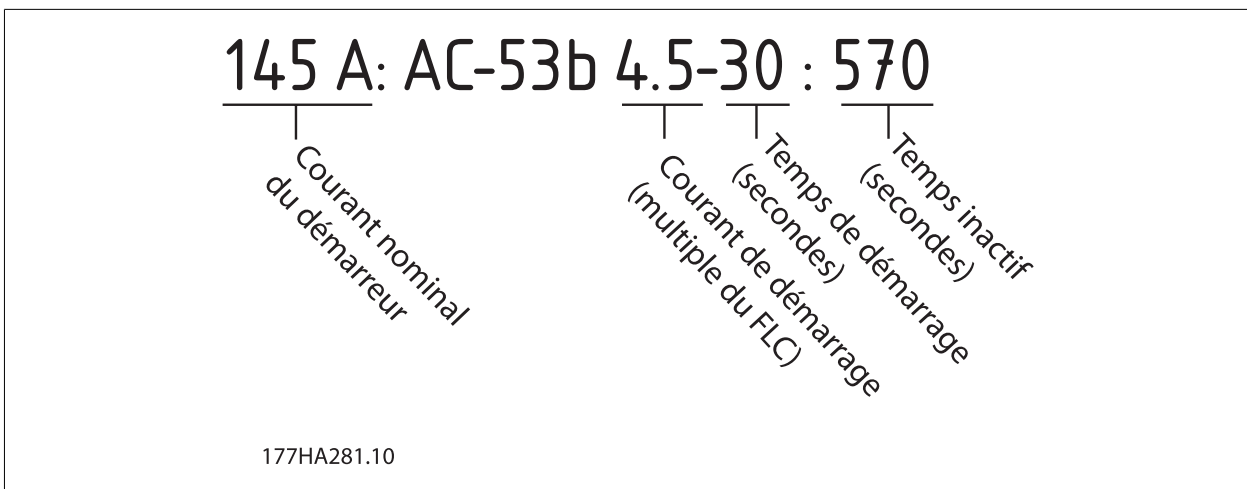

N.B.!

Les modèles MCD5-0021B-MCD5-0215B ont un bipasse interne. Les modèles MCD5-0245C-MCD5-1600C nécessitent un contacteur de bipasse externe.

4

	AC-53b 3-30:330	AC-53b 4.20-:340	AC-53b 4.5-30:330
MCD5-0021B	32 A	26 A	22 A
MCD5-0037B	56 A	47 A	39 A
MCD5-0043B	65 A	56 A	45 A
MCD5-0053B	80 A	69 A	55 A
	AC-53b 3-30:570	AC-53b 4-20:580	AC-53b 4.5-30:570
MCD5-0068B	102 A	83 A	71 A
MCD5-0084B	126 A	104 A	87 A
MCD5-0089B	134 A	112 A	92 A
MCD5-0105B	158 A	143 A	117 A
MCD5-0131B	197 A	159 A	136 A
MCD5-0141B	212 A	181 A	146 A
MCD5-0195B	293 A	241 A	201 A
MCD5-0215B	323 A	268 A	223 A
MCD5-0245C	383 A	302 A	264 A
MCD5-0360C	540 A	465 A	395 A
MCD5-0380C	570 A	539 A	449 A
MCD5-0428C	645 A	552 A	463 A
MCD5-0595C	930 A	810 A	651 A
MCD5-0619C	975 A	842 A	683 A
MCD5-0790C	1 185 A	1 072 A	869 A
MCD5-0927C	1 395 A	1 244 A	992 A
MCD5-1200C	1 800 A	1 800 A	1 607 A
MCD5-1410C	2 115 A	1 979 A	1 671 A
MCD5-1600C	2 400 A	2 400 A	2 030 A

4.4.4 Caractéristique AC-53 pour l'exploitation en bipasse



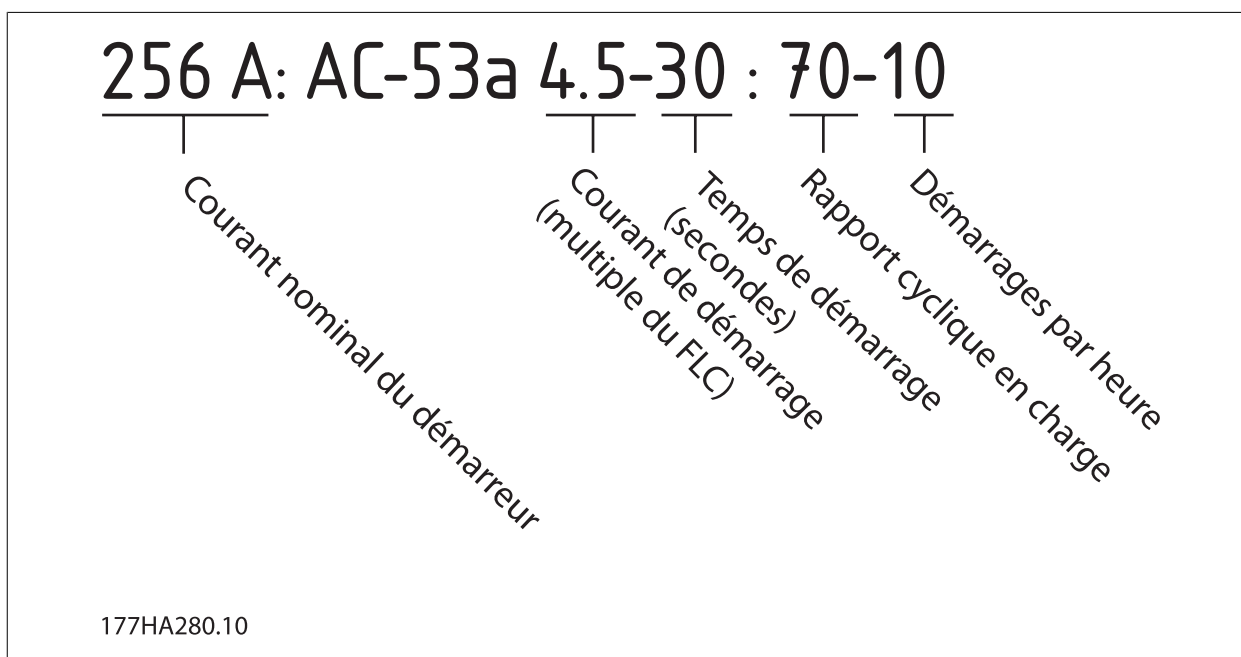
Toutes les caractéristiques nominales sont calculées à une altitude de 1000 mètres et à une température ambiante de 40 °C.

4.4.5 Connexion en triangle intérieur (sans bipasse/continu)

	AC-53a 3-30:50-6	AC-53a 4-20:50-6	AC-53a 4.5-30:50-6
MCD5-0245C	368 A	293 A	257 A
MCD5-0360C	540 A	455 A	389 A
MCD5-0380C	570 A	522 A	438 A
MCD5-0428C	643 A	533 A	451 A
MCD5-0595C	893 A	773 A	629 A
MCD5-0619C	929 A	798 A	656 A
MCD5-0790C	1185 A	1042 A	851 A
MCD5-0927C	1391 A	1200 A	966 A
MCD5-1200C	1800 A	1702 A	1474 A
MCD5-1410C	2115 A	1780 A	1535 A
MCD5-1600C	2400 A	2149 A	1841 A

4

4.4.6 Caractéristique AC-53 pour une exploitation continue



Toutes les caractéristiques nominales sont calculées à une altitude de 1000 mètres et à une température ambiante de 40 °C.

4.4 Réglages de courant minimum et maximum

Les réglages de courant de pleine charge minimum et maximum du MCD 500 dépendent du modèle :

Type	Connexion en ligne		Connexion en triangle intérieur	
	Minimum	Maximum	Minimum	Maximum
MCD5-0021B	5 A	23 A	7 A	34 A
MCD5-0037B	9 A	43 A	13 A	64 A
MCD5-0043B	10 A	50 A	15 A	75 A
MCD5-0053B	11 A	53 A	16 A	79 A
MCD5-0068B	15 A	76 A	23 A	114 A
MCD5-0084B	19 A	97 A	29 A	145 A
MCD5-0089B	20 A	100 A	30 A	150 A
MCD5-0105B	21 A	105 A	32 A	157 A
MCD5-0131B	29 A	145 A	44 A	217 A
MCD5-0141B	34 A	170 A	51 A	255 A
MCD5-0195B	40 A	200 A	60 A	300 A
MCD5-0215B	44 A	220 A	66 A	330 A
MCD5-0245B	51 A	255 A	77 A	382 A
MCD5-0360B	72 A	360 A	108 A	540 A
MCD5-0380B	76 A	380 A	114 A	570 A
MCD5-0428B	86 A	430 A	129 A	645 A
MCD5-0595B	124 A	620 A	186 A	930 A
MCD5-0619B	130 A	650 A	195 A	975 A
MCD5-0790B	158 A	790 A	237 A	1 185 A
MCD5-0927B	186 A	930 A	279 A	1 395 A
MCD5-1200B	240 A	1 200 A	360 A	1 800 A
MCD5-1410B	282 A	1 410 A	423 A	2 115 A
MCD5-1600B	320 A	1 600 A	480 A	2 400 A

4

4.5 Contacteur de bipasse

Les démarreurs progressifs MCD 500 avec les numéros de modèles MCD5-0021B - MCD5-0215B sont équipés d'un bipasse interne et n'ont pas besoin de contacteur de bipasse externe.

Les démarreurs progressifs MCD 500 avec les numéros de modèles MCD5-0245C - MCD5-1600C ne disposent pas de bipasse interne et peuvent être installés avec un contacteur de bipasse externe. Sélectionner un contacteur avec une caractéristique AC1 supérieure ou égale au courant de pleine charge nominal du moteur raccordé.

4.6 Contacteur principal

Un contacteur principal doit être installé si le MCD 500 est raccordé au moteur au format triangle intérieur et est optionnel pour la connexion en ligne. Sélectionner un contacteur avec une caractéristique AC3 supérieure ou égale au courant de pleine charge nominal du moteur raccordé.

4.7 Disjoncteur

Un disjoncteur à déclencheur de dérivation peut être utilisé à la place du contacteur principal pour isoler les circuits du moteur en cas de déclenchement du démarreur progressif. Le mécanisme à déclencheur de dérivation doit être alimenté par le côté alimentation du disjoncteur ou par une alimentation de commande séparée.

4.8 Correction du facteur de puissance

Si la correction du facteur de puissance est utilisée, un contacteur spécial doit être monté pour enclencher les condensateurs. Les condensateurs de correction du facteur de puissance doivent être connectés au côté entrée du démarreur progressif. La connexion des condensateurs de correction du facteur de puissance sur le côté sortie endommagera le démarreur progressif.

4.9 Fusibles

Des fusibles semi-conducteurs peuvent être utilisés pour une coordination de type 2 et pour réduire le risque de dommages sur les thyristors par suite de courants de surcharge transitoires.

Des fusibles HPC (tels que les fusibles AJT de Ferraz) peuvent être utilisés pour une coordination de type 1.



N.B.!

La régulation d'accélération adaptative (RAA) gère le profil de vitesse du moteur, au sein des limites de temps programmées. Cela peut entraîner un niveau de courant supérieur par rapport aux méthodes de commande traditionnelles.

Pour les applications recourant à la régulation d'accélération adaptative pour arrêter progressivement le moteur avec des temps d'arrêt supérieurs à 30 secondes, la protection de dérivation du moteur doit être sélectionnée comme suit :

- Fusibles secteur HPC standard : minimum 150 % du courant de pleine charge du moteur
- Fusibles secteur nominaux du moteur : caractéristique nominale minimum 100/150 % du courant de pleine charge du moteur
- Réglage du temps long min. du disjoncteur de commande du moteur : 150 % du courant de pleine charge du moteur
- Réglage du temps court min. du disjoncteur de commande du moteur : 400 % du courant de pleine charge du moteur pendant 30 secondes

Les recommandations en matière de fusibles sont calculées pour 40 °C jusqu'à 1 000 m.



N.B.!

La sélection des fusibles s'appuie sur un démarrage avec courant de pleine charge de 400 % pendant 20 secondes avec les démarrages par heure et cycle d'utilisation standard publiés, une température ambiante de 40 °C et une altitude jusqu'à 1 000 m. Pour les installations fonctionnant en dehors de ces conditions, consulter le fournisseur local.

N.B.!

Ces tableaux de fusibles ne sont fournis qu'à titre de recommandation, toujours consulter le fournisseur local pour confirmer la sélection propre à votre application.

Pour les modèles signalés, il n'existe pas de fusible adapté.

4.10.1 Fusibles Bussman - corps carrés (170M)

Type	SCR I ² t (A ² s)	Tension d'alimentation (≤ 440 V CA)	Tension d'alimentation (≤ 575 V CA)	Tension d'alimentation (≤ 690 V CA)
MCD5-0021B	1150	170M1314	170M1314	170M1314
MCD5-0037B	8000	170M1316	170M1316	170M1316
MCD5-0043B	10500	170M1318	170M1318	170M1318
MCD5-0053B	15000	170M1318	170M1318	170M1318
MCD5-0068B	15000	170M1319	170M1319	170M1318
MCD5-0084B	512000	170M1321	170M1321	170M1319
MCD5-0089B	80000	170M1321	170M1321	170M1321
MCD5-0105B	125000	170M1321	170M1321	170M1321
MCD5-0131B	125000	170M1321	170M1321	170M1321
MCD5-0141B	320000	170M2621	170M2621	170M2621
MCD5-0195B	320000	170M2621	170M2621	170M2621
MCD5-0215B	320000	170M2621	170M2621	170M2621
MCD5-0245C	320000	170M2621	170M2621	170M2621
MCD5-0360C	238000	170M6010	170M6010	170M6010
MCD5-0380C	320000	170M6011	170M6011	-
MCD5-0428C	320000	170M6011	170M6011	-
MCD5-0595C	1200000	170M6015	170M6015	170M6014
MCD5-0619C	1200000	170M6015	170M6015	170M6014
MCD5-0790C	2530000	170M6017	170M6017	170M6016
MCD5-0927C	4500000	170M6019	170M6019	170M6019
MCD5-1200C	4500000	170M6021	-	-
MCD5-1410C	6480000	-	-	-
MCD5-1600C	12500000	170M6019*	-	-

* Deux fusibles raccordés en parallèle nécessaires par phase.

4.10.2 Fusibles Bussman - type britannique (BS88)

Type	SCR I ² t (A ² s)	Tension d'alimentation (< 440 V CA)	Tension d'alimentation (< 575 V CA)	Tension d'alimentation (< 690 V CA)
MCD5-0021B	1150	63FE	63FE	63FE
MCD5-0037B	8000	120FEE	120FEE	120FEE
MCD5-0043B	10500	120FEE	120FEE	120FEE
MCD5-0053B	15000	200FEE	200FEE	200FEE
MCD5-0068B	15000	200FEE	200FEE	200FEE
MCD5-0084B	512000	200FEE	200FEE	200FEE
MCD5-0089B	80000	280FM	280FM	280FM
MCD5-0105B	125000	280FM	280FM	280FM
MCD5-0131B	125000	280FM	280FM	280FM
MCD5-0141B	320000	450FMM	450FMM	450FMM
MCD5-0195B	320000	450FMM	450FMM	450FMM
MCD5-0215B	320000	450FMM	450FMM	450FMM
MCD5-0245C	320000	450FMM	450FMM	450FMM
MCD5-0360C	238000	-	-	-
MCD5-0380C	320000	400FMM*	400FMM	400FMM*
MCD5-0428C	320000	-	-	-
MCD5-0595C	1200000	630FMM*	630FMM*	-
MCD5-0619C	1200000	630FMM*	630FMM*	-
MCD5-0790C	2530000	-	-	-
MCD5-0927C	4500000	-	-	-
MCD5-1200C	4500000	-	-	-
MCD5-1410C	6480000	-	-	-
MCD5-1600C	12500000	-	-	-

* Deux fusibles raccordés en parallèle nécessaires par phase.

4.10.3 Fusibles Ferraz - HSJ

Type	SCR I ² t (A ² s)	Tension d'alimentation (< 440 V CA)	Tension d'alimentation (< 575 V CA)	Tension d'alimentation (< 690 V CA)
MCD5-0021B	1150	HSJ40**	HSJ40**	
MCD5-0037B	8000	HSJ80**	HSJ80**	
MCD5-0043B	10500	HSJ90**	HSJ90**	
MCD5-0053B	15000	HSJ110**	HSJ110**	
MCD5-0068B	15000	HSJ125**	HSJ125**	
MCD5-0084B	51200	HSJ175	HSJ175**	
MCD5-0089B	80000	HSJ175	HSJ175	
MCD5-0105B	125000	HSJ225	HSJ225	
MCD5-0131B	125000	HSJ250	HSJ250**	
MCD5-0141B	320000	HSJ300	HSJ300	
MCD5-0195B	320000	HSJ350	HSJ350	
MCD5-0215B	320000	HSJ400**	HSJ400**	Non adapté
MCD5-0245C	320000	HSJ450**	HSJ450**	
MCD5-0360C	238000			
MCD5-0380C	320000			
MCD5-0428C	320000			
MCD5-0595C	1200000			
MCD5-0619C	1200000			
MCD5-0790C	2530000	Non adapté	Non adapté	
MCD5-0927C	4500000			
MCD5-1200C	4500000			
MCD5-1410C	6480000			
MCD5-1600C	12500000			

** Deux fusibles raccordés en série nécessaires par phase.

4.10.4 Fusibles Ferraz - Modèle Amérique du Nord (PSC 690)

Type	SCR I ² t (A ² s)	Tension d'alimentation < 440 V CA	Tension d'alimentation < 575 V CA	Tension d'alimentation < 690 V CA
MCD5-0021B	1150	A070URD30XXX0063	A070URD30XXX0063	-
MCD5-0037B	8000	A070URD30XXX0125	A070URD30XXX0125	A070URD30XXX0125
MCD5-0043B	10500	A070URD30XXX0125	A070URD30XXX0125	A070URD30XXX0125
MCD5-0053B	15000	A070URD30XXX0125	A070URD30XXX0125	A070URD30XXX0125
MCD5-0068B	15000	A070URD30XXX0160	A070URD30XXX0160	A070URD30XXX0160
MCD5-0084B	51200	A070URD30XXX0200	A070URD30XXX0200	A070URD30XXX0200
MCD5-0089B	80000	A070URD30XXX0200	A070URD30XXX0200	A070URD30XXX0200
MCD5-0105B	125000	A070URD30XXX0315	A070URD30XXX0315	A070URD30XXX0315
MCD5-0131B	125000	A070URD30XXX0315	A070URD30XXX0315	A070URD30XXX0315
MCD5-0141B	320000	A070URD30XXX0315	A070URD30XXX0315	A070URD30XXX0315
MCD5-0195B	320000	A070URD30XXX0450	A070URD30XXX0450	A070URD30XXX0450
MCD5-0215B	320000	A070URD30XXX0450	A070URD30XXX0450	A070URD30XXX0450
MCD5-0245C	320000	A070URD30XXX0450	A070URD30XXX0450	A070URD30XXX0450
MCD5-0360C	238000	A070URD33XXX0630	A070URD33XXX0630	A070URD33XXX0630
MCD5-0380C	320000	A070URD33XXX0700	A070URD33XXX0700	-
MCD5-0428C	320000	A070URD33XXX0700	A070URD33XXX0700	-
MCD5-0595C	1200000	A070URD33XXX1000	A070URD33XXX1000	A070URD33XXX1000
MCD5-0619C	1200000	A070URD33XXX1000	A070URD33XXX1000	A070URD33XXX1000
MCD5-0790C	2530000	A070URD33XXX1400	A070URD33XXX1400	A070URD33XXX1400
MCD5-0927C	4500000	A070URD33XXX1400	A070URD33XXX1400	A070URD33XXX1400
MCD5-1200C	4500000	A055URD33XXX2250	-	-
MCD5-1410C	6480000	A055URD33XXX2250	-	-
MCD5-1600C	12500000	-	-	-

xxx = type de lame. Se reporter au catalogue Ferraz pour plus de précisions.

4.10.5 Fusibles Ferraz - type européen (PSC 690)

Type	SCR I ² t (A ² s)	Tension d'alimentation < 440 V CA	Tension d'alimentation < 575 V CA	Tension d'alimentation < 690 V CA
MCD5-0021B	1150	6.9URD30D11A0050	6.9URD30D11A0050	6.9URD30D11A0050
MCD5-0037B	8000	6.9URD30D11A0125	6.9URD30D11A0125	6.9URD30D11A0125
MCD5-0043B	10500	6.9URD30D11A0125	6.9URD30D11A0125	6.9URD30D11A0125
MCD5-0053B	15000	6.9URD30D11A0125	6.9URD30D11A0125	6.9URD30D11A0125
MCD5-0068B	15000	6.9URD30D11A0160	6.9URD30D11A0160	6.9URD30D11A0160
MCD5-0084B	51200	6.9URD30D11A0200	6.9URD30D11A0200	6.9URD30D11A0200
MCD5-0089B	80000	6.9URD30D11A0200	6.9URD30D11A0200	6.9URD30D11A0200
MCD5-0105B	125000	6.9URD30D11A0315	6.9URD30D11A0315	6.9URD30D11A0315
MCD5-0131B	125000	6.9URD30D11A0315	6.9URD30D11A0315	6.9URD30D11A0315
MCD5-0141B	320000	6.9URD30D11A0315	6.9URD30D11A0315	6.9URD30D11A0315
MCD5-0195B	320000	6.9URD31D11A0450	6.9URD31D11A0450	6.9URD31D11A0450
MCD5-0215B	320000	6.9URD31D11A0450	6.9URD31D11A0450	6.9URD31D11A0450
MCD5-0245C	320000	6.9URD31D11A0450	6.9URD31D11A0450	6.9URD31D11A0450
MCD5-0360C	238000	6.9URD33D11A0630	6.9URD33D11A0630	6.9URD33D11A0630
MCD5-0380C	320000	6.9URD33D11A0700	6.9URD33D11A0700	6.9URD33D11A0700
MCD5-0428C	320000	6.9URD33D11A0700	6.9URD33D11A0700	6.9URD33D11A0700
MCD5-0595C	1200000	6.9URD33D11A1000	6.9URD33D11A1000	6.9URD33D11A1000
MCD5-0619C	1200000	6.9URD33D11A1000	6.9URD33D11A1000	6.9URD33D11A1000
MCD5-0790C	2530000	6.6URD33D11A1400	6.6URD33D11A1400	-
MCD5-0927C	4500000	6.6URD33D11A1400	6.6URD33D11A1400	-
MCD5-1200C	4500000	6.9URD233PLAF2200	6.9URD233PLAF2200	-
MCD5-1410C	6480000	6.9URD233PLAF2200	6.9URD233PLAF2200	6.9URD233PLAF2200
MCD5-1600C	12500000	6URD233PLAF2800	6URD233PLAF2800	-

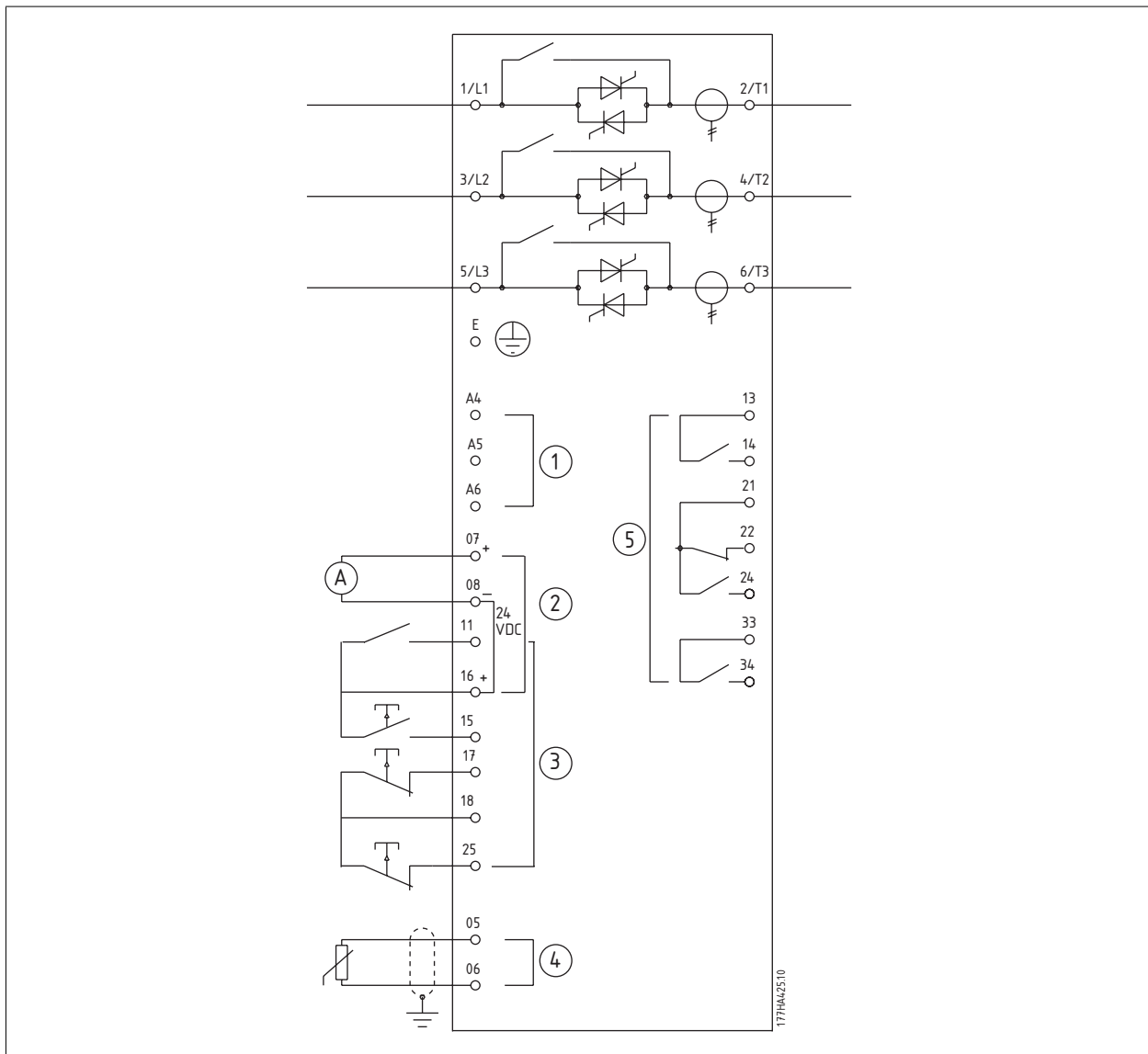
4.10.6 Fusibles Ferraz - AJT

Type	SCR I ² t (A ² s)	Tension d'alimentation	Tension d'alimentation	Tension d'alimentation
		≤ 440 V CA	≤ 575 V CA	≤ 690 V CA
MCD5-0021B	1150	AJT25	AJT25	
MCD5-0037B	8000	AJT50	AJT50	
MCD5-0043B	10500	AJT50	AJT50	
MCD5-0053B	15000	AJT60	AJT60	
MCD5-0068B	15000	AJT80	AJT80	
MCD5-0084B	512000	AJT100	AJT100	
MCD5-0089B	80000	AJT100	AJT100	
MCD5-0105B	125000	AJT125	AJT125	
MCD5-0131B	125000	AJT150	AJT150	
MCD5-0141B	320000	AJT175	AJT175	
MCD5-0195B	320000	AJT200	AJT200	
MCD5-0215B	320000	AJT250	AJT250	Non adapté
MCD5-0245C	320000	AJT300	AJT300	
MCD5-0360C	238000	AJT400	AJT400	
MCD5-0380C	320000	AJT450	AJT450	
MCD5-0428C	320000	AJT450	AJT450	
MCD5-0595C	1200000	A4BQ600	A4BQ600	
MCD5-0619C	1200000	A4BQ800	A4BQ800	
MCD5-0790C	2530000	A4BQ1200	A4BQ1200	
MCD5-0927C	4500000	A4BQ1200/ A4BT1100	A4BQ1200 A4BT1100	
MCD5-1200C	4500000	A4BQ1600	A4BQ1600	
MCD5-1410C	6480000	A4BQ2000	A4BQ2000	
MCD5-1600C	12500000	A4BQ2500	A4BQ2500	

4.10 Schémas de principe

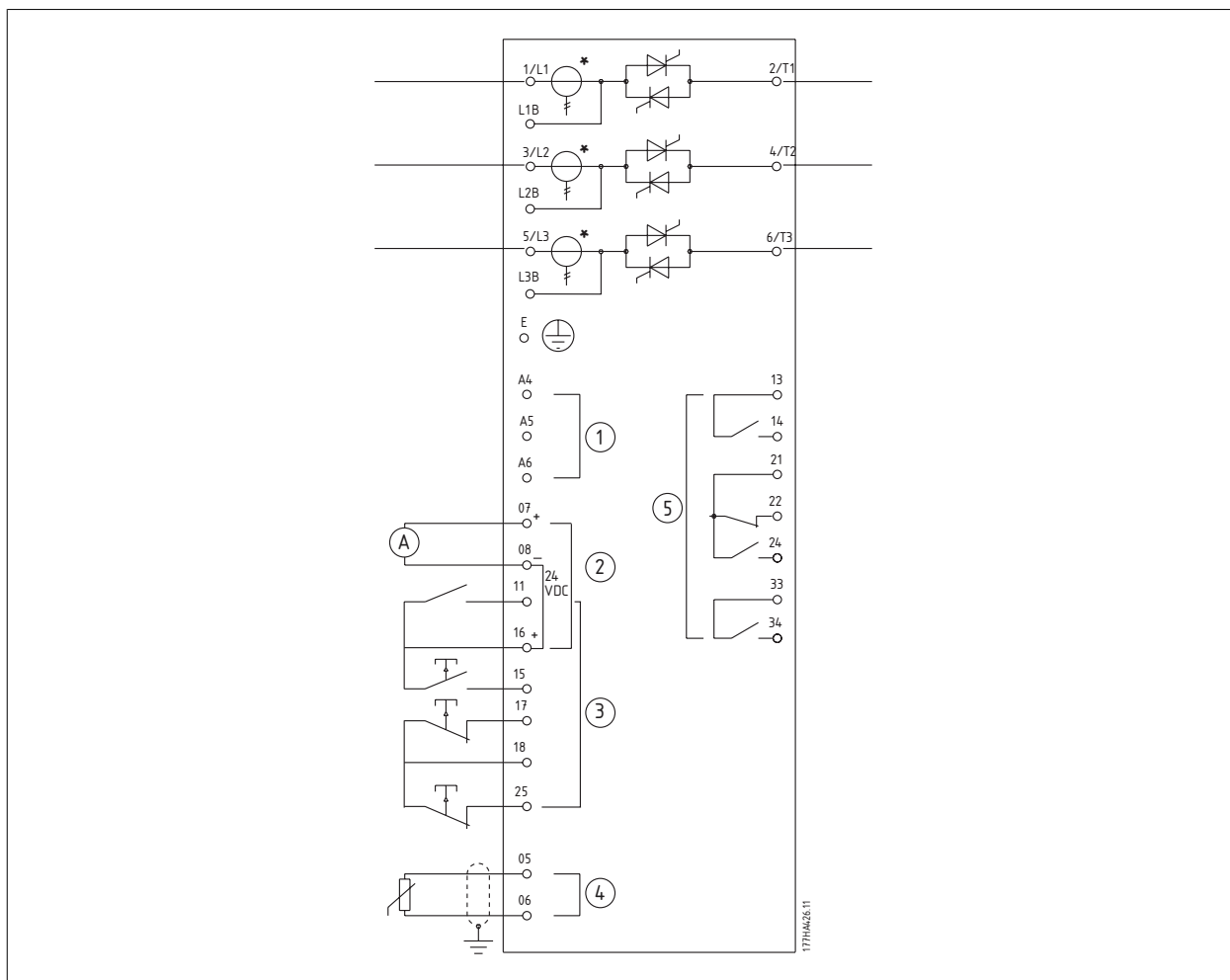
4.11.1 Modèles à bipasse interne

4



1	Alimentation de commande (selon le modèle)
2	Sorties
07, 08	Sortie analogique programmable
16, 08	Sortie 24 V CC
3	Entrées de commande à distance
11, 16	Entrée programmable
15, 16	Démarrage
17, 18	Arrêt
25, 18	Reset
4	Entrée de la thermistance du moteur (PTC uniquement)
5	Relais de sortie
13, 14	Relais de sortie A
21, 22, 24	Relais de sortie B
33, 34	Relais de sortie C

4.11.2 Modèles sans bipasse



4

1	Alimentation de commande (selon le modèle)
2	Sorties
07, 08	Sortie analogique programmable
16, 08	Sortie 24 V CC
3	Entrées de commande à distance
11, 16	Entrée programmable
15, 16	Démarrage
17, 18	Arrêt
25, 18	Reset
4	Entrée de la thermistance du moteur (PTC uniquement)
5	Relais de sortie
13, 14	Relais de sortie A
21, 22, 24	Relais de sortie B
33, 34	Relais de sortie C

N.B.!
 * Les transformateurs de courant du MCD5-0245C sont situés sur la sortie. Les bornes de bipasse sont étiquetées T1B, T2B et T3B.

5

5 Exemples d'applications

5.1 Protection du moteur contre la surcharge

La protection contre la surcharge du moteur dans le MCD 500 utilise un modèle thermique de second ordre. Cela calcule la température du moteur en fonction des propriétés thermiques de deux composants :

- le corps du moteur : il a une importante capacité thermique et affecte le comportement à long terme du moteur.
- les enroulements du moteur : ils ont une faible capacité thermique et affectent le comportement thermique à court terme du moteur.

Le modèle thermique tient aussi compte de l'influence du courant du moteur, des pertes de fer, des pertes de résistance des enroulements et des différents rythmes de refroidissement pendant le fonctionnement et à l'arrêt.

La valeur affichée sur le LCP est la valeur du modèle d'enroulement sous forme de pourcentage de la capacité nominale du moteur.

Le MCD 500 calcule la capacité thermique du moteur en fonction des réglages de *Rég. moteur primaire*.

Le par. 1-1 *Courant nom. moteur* doit être réglé sur le courant de pleine charge nominal du moteur. Ne pas ajouter la surcharge nominale car celle-ci est calculée par le MCD 500

5.2 Régulation d'accélération adaptative RAA

La régulation d'accélération adaptative (RAA) est une nouvelle forme de contrôle du moteur selon les propres caractéristiques de performance du moteur. Avec la RAA, l'utilisateur sélectionne le profil de démarrage ou d'arrêt correspondant le mieux au type de charge et le démarreur contrôle automatiquement le moteur pour s'adapter au profil. Le MCD 500 propose trois profils : accélération et décélération anticipées, constantes et tardives.

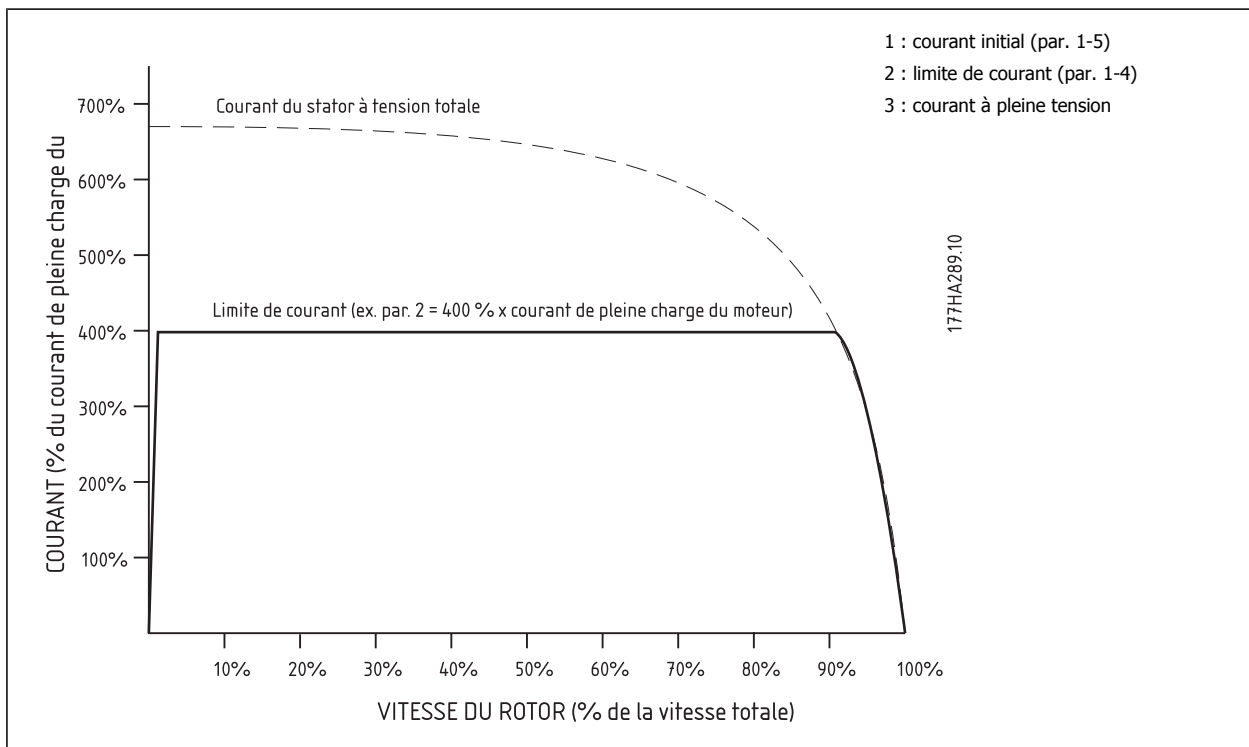
La RAA utilise deux algorithmes, un pour mesurer les caractéristiques du moteur et un pour contrôler le moteur. Le premier démarrage permet au MCD 500 de déterminer les caractéristiques du moteur à vitesse nulle et à vitesse maximale. Pendant chaque démarrage et arrêt suivants, le démarreur ajuste de façon dynamique son contrôle pour faire en sorte que la performance réelle du moteur corresponde au profil sélectionné tout au long du démarrage. Le démarreur augmente la puissance fournie au moteur si la vitesse effective est trop basse pour le profil ou diminue la puissance si la vitesse est trop élevée.

5.3 Modes de démarrage

5.3.1 Courant constant

Le courant constant est la forme traditionnelle de démarrage progressif, qui fait augmenter le courant de zéro au niveau spécifié et maintient le courant stable à ce niveau jusqu'à ce que le moteur ait accéléré.

Le démarrage par courant constant est idéal pour les applications où le courant de démarrage doit être maintenu sous un certain niveau.

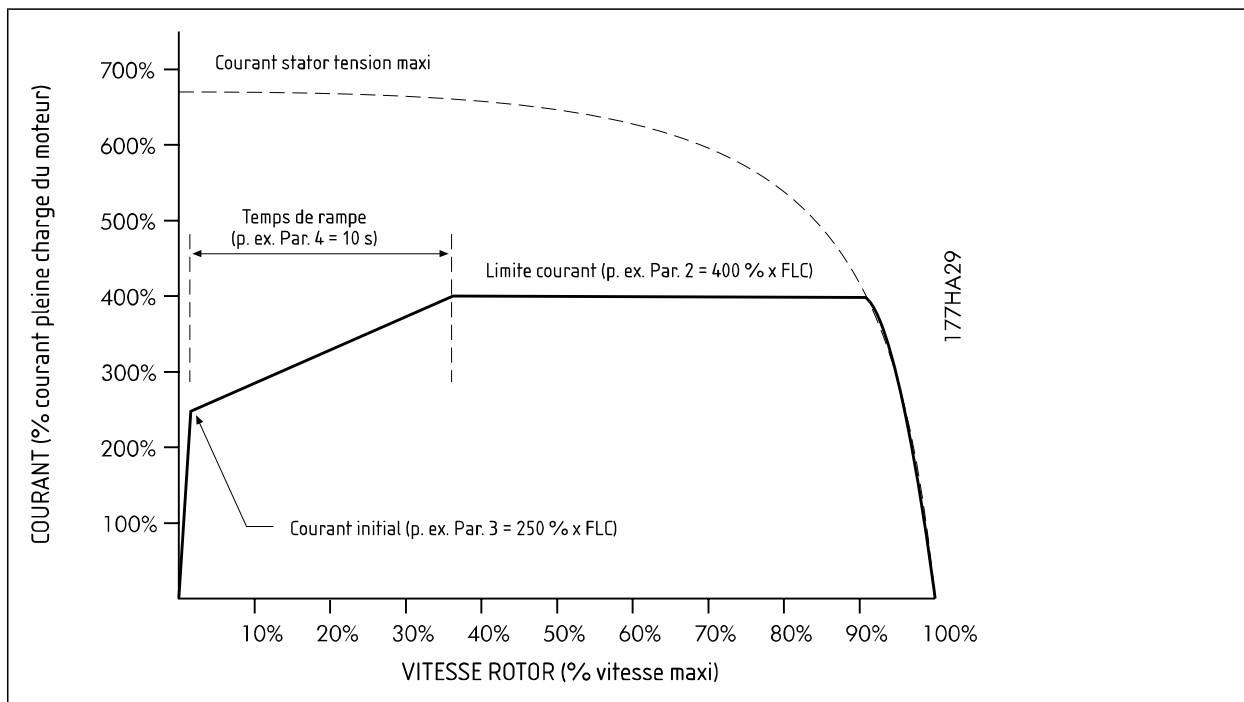


5.3.2 Rampe de courant

Le démarrage progressif par rampe de courant augmente le courant depuis le niveau de démarrage spécifié (1) jusqu'à une limite maximale (3), sur une durée étendue (2).

Le démarrage par rampe de courant peut être utilisé pour les applications où :

- la charge peut varier entre les démarrages (par exemple un convoyeur qui peut démarrer chargé ou déchargé). Régler le courant initial (par. 1-5) sur un niveau qui fera démarrer le moteur avec une charge légère et la limite de courant (par. 1-4) sur un niveau qui fera démarrer le moteur avec une charge lourde.
- la charge se met en mouvement facilement mais le temps de démarrage doit être prolongé (par exemple, une pompe centrifuge où la pression des canalisations doit monter lentement).
- l'alimentation électrique est limitée (par exemple groupe électrogène) et une application plus lente de la charge offre plus de temps pour que l'alimentation réponde.

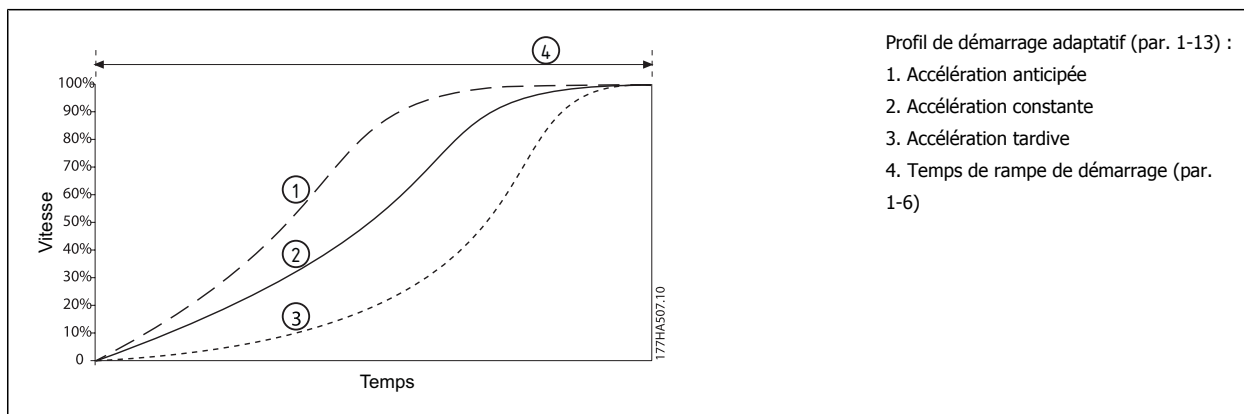


5

5.3.3 Régulation d'accélération adaptative RAA

Utilisation de la régulation d'accélération adaptative RAA pour contrôler les performances de démarrage :

1. Sélectionner Régulation adaptative à partir du menu Mode démar. (par. 1-3).
2. Régler le temps de rampe de démarrage souhaité (par. 1-6).
3. Sélectionner le profil de démarrage adaptatif souhaité (par. 1-13).
4. Définir une limite de courant de démarrage (par. 1-4) suffisamment élevée pour permettre un démarrage réussi. Le premier démarrage RAA sera un démarrage par courant constant. Cela permet au MCD 500 d'apprendre les caractéristiques du moteur raccordé. Les données du moteur sont utilisées par le MCD 500 pendant les démarrages par régulation d'accélération adaptative RAA suivants.



**N.B.!**

La RAA contrôle la charge selon le profil programmé. Le courant de démarrage varie selon le profil d'accélération sélectionné et le temps de démarrage programmé.

La RAA ne peut pas démarrer le moteur plus vite qu'un démarrage directement sur le secteur.

En cas de remplacement d'un moteur raccordé à un MCD 500 programmé pour un démarrage ou un arrêt RAA ou si le démarreur a été testé sur un moteur différent avant l'installation actuelle, le démarreur doit apprendre les caractéristiques du nouveau moteur. Pour forcer le MCD 500 sur le mode d'apprentissage, régler le par. 1-12 Gain régulation adapt comme suit :

Si le par. 1-12 est sur le réglage par défaut de 75 %, le régler sur 76 %.

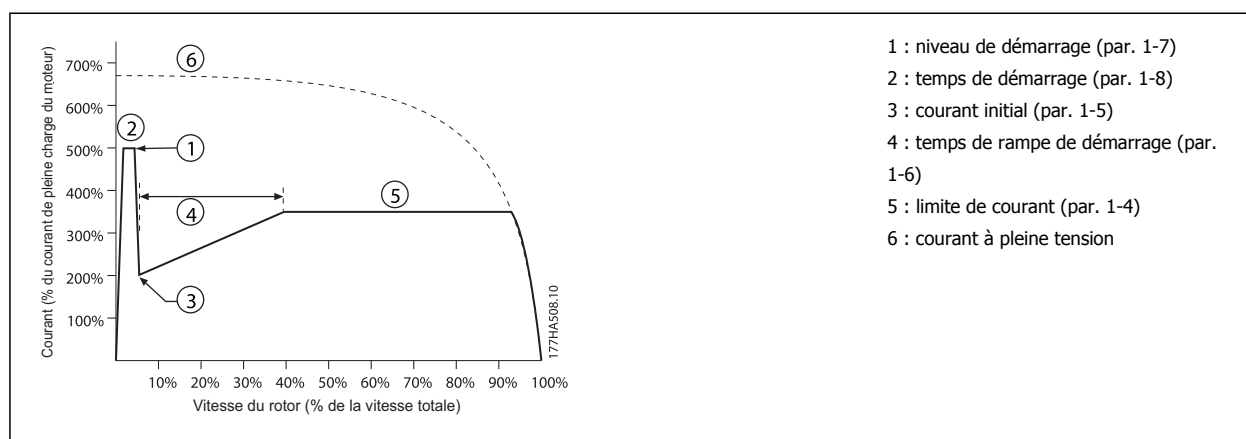
Si le par. 1-12 n'est pas au réglage par défaut de 75 %, régler sur 75 %.

5.3.4 Démarrage kick

5

Le démarrage kick fournit une courte augmentation de couple supplémentaire au début du démarrage et peut être utilisé avec un démarrage par rampe de courant ou courant constant.

Le démarrage kick peut servir pour aider à démarrer les charges qui nécessitent un couple de démarrage élevé mais qui accélèrent ensuite facilement (par exemple charges de volant d'inertie telles que sur les presses).



5.4 Modes d'arrêt

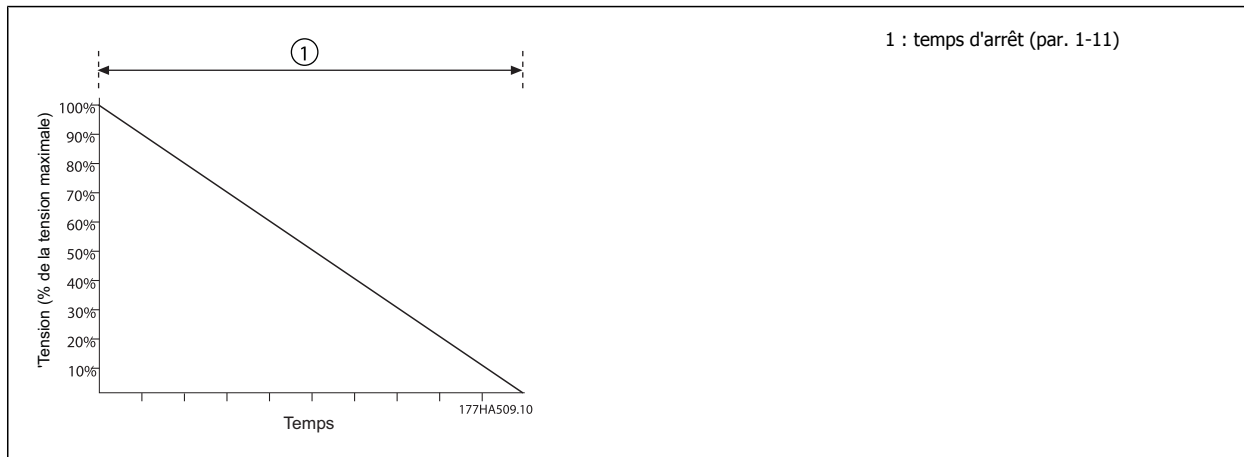
5.4.1 Arrêt en roue libre

L'arrêt en roue libre laisse le moteur ralentir à son rythme naturel, sans contrôle de la part du démarreur progressif. Le temps nécessaire pour s'arrêter dépend du type de charge.

5.4.2 Arrêt progressif TVR

La rampe de tension temporisée réduit la tension fournie au moteur graduellement sur une durée définie. La charge peut continuer à fonctionner une fois la rampe d'arrêt terminée.

La rampe de tension temporisée est utile dans les applications où le temps d'arrêt doit être prolongé, ou pour éviter les transitoires sur l'alimentation du groupe électrogène.

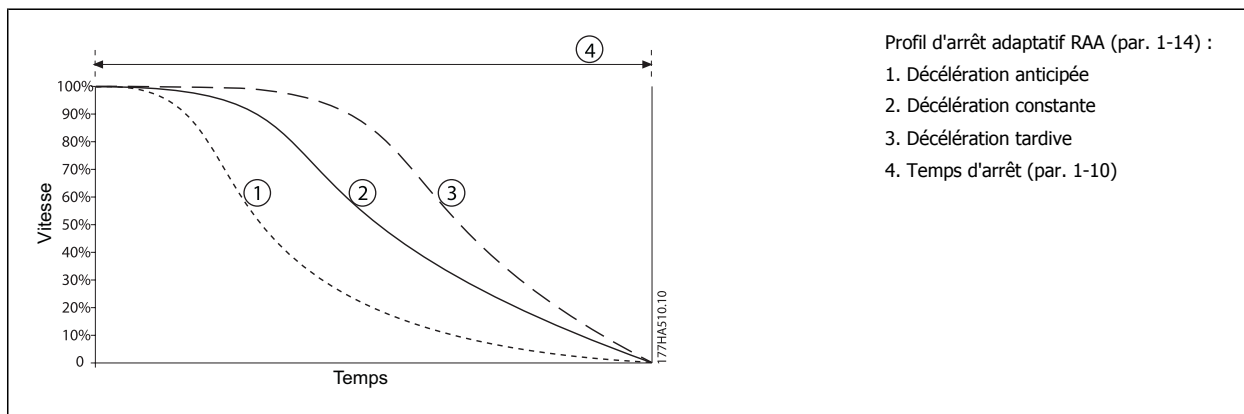


5

5.4.3 Régulation d'accélération adaptative RAA

Utilisation de la régulation d'accélération adaptative RAA pour contrôler la performance d'arrêt :

1. Sélectionner Régulation adaptative dans le menu Mode d'arrêt (par. 1-10).
2. Définir le temps d'arrêt souhaité (par. 1-11).
3. Sélectionner le profil d'arrêt adaptatif requis (par. 1-14).



- Profil d'arrêt adaptatif RAA (par. 1-14) :
1. Décélération anticipée
 2. Décélération constante
 3. Décélération tardive
 4. Temps d'arrêt (par. 1-10)

**N.B.!**

La RAA contrôle la charge selon le profil programmé.

N.B.!

La RAA ne ralentit pas activement le moteur et ne l'arrête pas plus rapidement qu'un arrêt en roue libre. Pour réduire le temps d'arrêt de charges à forte inertie, utiliser le frein.

N.B.!

En cas de remplacement d'un moteur raccordé à un MCD 500 programmé pour un démarrage ou un arrêt RAA ou si le démarreur a été testé sur un moteur différent avant l'installation actuelle, le démarreur doit apprendre les caractéristiques du nouveau moteur. Pour forcer le MCD 500 sur le mode d'apprentissage, régler le paramètre 1-12 Gain régulation adapt comme suit :

Si le par. 1-12 est sur le réglage par défaut de 75 %, le régler sur 76 %.

Si le par. 1-12 n'est pas au réglage par défaut de 75 %, régler sur 75 %.

5

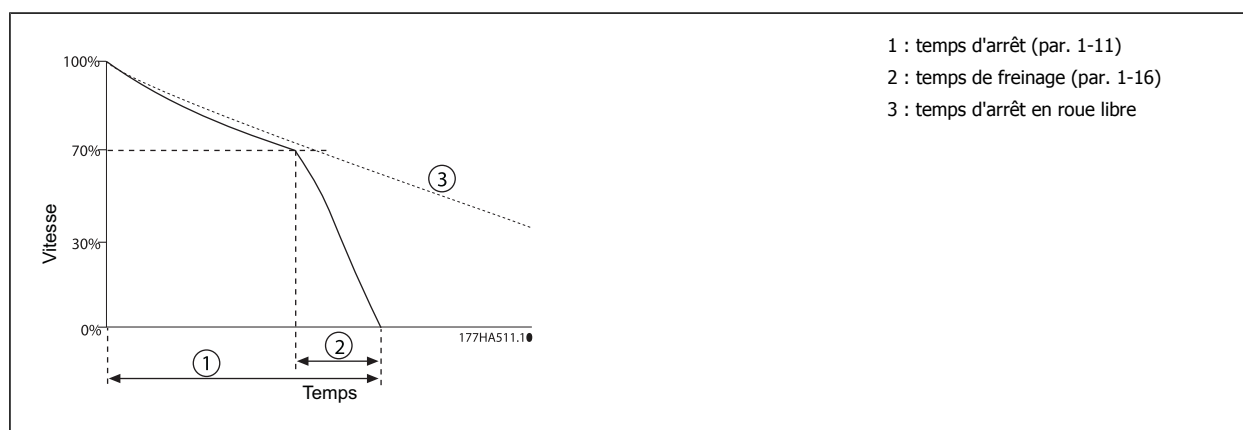
5.4.4 Frein

**N.B.!**

Si le réglage du couple de freinage est trop élevé, le moteur s'arrêtera avant la fin du temps de freinage et le moteur subira un échauffement indésirable qui peut être source de dommages.

Le freinage du MCD 500 :

- ne requiert pas l'utilisation d'un contacteur de freinage par injection de courant continu ;
- contrôle les trois phases afin que les courants de freinage et l'échauffement associé soient répartis de façon régulière dans le moteur.



Le freinage comporte deux étapes :

1. Le préfreinage : fournit un niveau intermédiaire de freinage pour ralentir la vitesse du moteur à un point où le freinage total peut être déclenché avec succès (environ à 70 % de la vitesse).
2. Le freinage total : le frein fournit un couple de freinage maximal mais il est inefficace à des vitesses supérieures à 70 % environ.

Configuration du MCD 500 en vue du fonctionnement du frein :

1. Régler le par. 1-11 pour avoir la durée du temps d'arrêt souhaitée (1). Celle-ci correspond au temps total de freinage et elle doit être suffisamment longue pour que le temps de freinage (par. 1-19) permette l'étape de préfreinage pour réduire la vitesse du moteur à environ 70 %. Si le temps d'arrêt est trop court, le freinage ne sera pas optimal et le moteur s'arrêtera en roue libre.
2. Régler le temps de freinage (par. 1-16) sur environ un quart du temps d'arrêt programmé. Cela définit la durée de l'étape de freinage total (2).
3. Ajuster le couple de freinage (par. 1-15) afin que la performance d'arrêt voulue soit obtenue. Si son réglage est trop bas, le moteur ne s'arrêtera pas complètement et passera en roue libre à la fin de la période de freinage.

Contactez le fournisseur local pour plus d'informations sur les installations utilisant un capteur de vitesse nulle externe (p. ex. les applications avec une charge variable pendant le cycle de freinage).

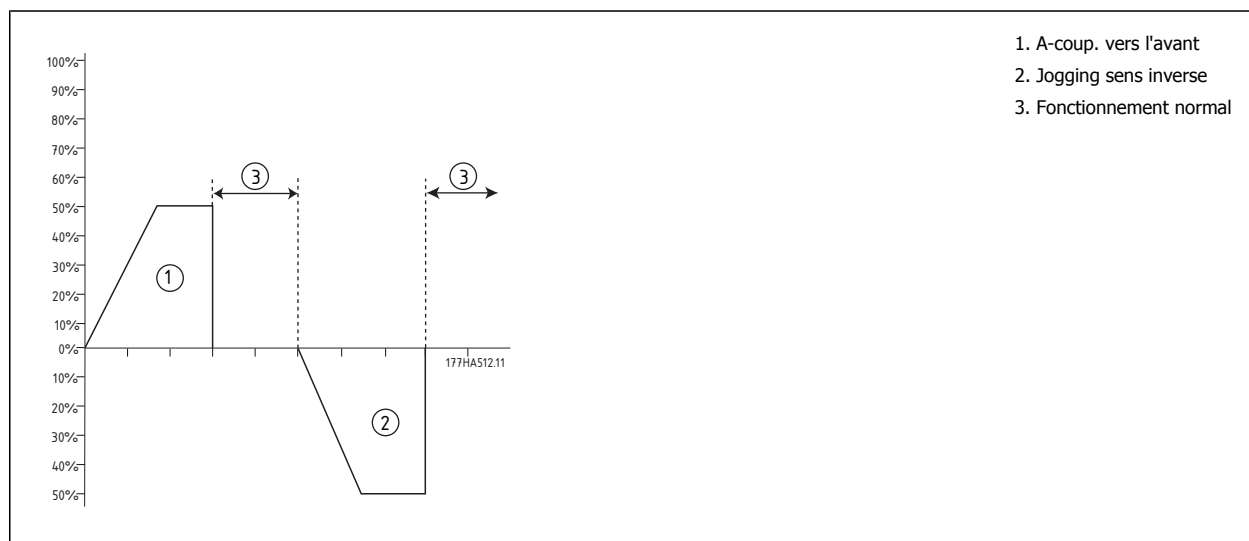
5.5 Exploitation en jogging

La fonction de jogging fait tourner le moteur à vitesse réduite pour permettre l'alignement de la charge ou dans le cadre d'une maintenance. Le moteur peut tourner en jogging en marche avant ou inversée.

Le couple maximum disponible pour le jogging correspond à environ 50 %-75 % du couple de pleine charge du moteur (FLT) selon le moteur. Le couple de jogging disponible en sens inverse correspond à environ 50 %-75 % du couple de jogging dans le sens avant. Pour régler le niveau de couple de jogging, utiliser le par. 15-8.

N.B.!
Le réglage du par. 15-8 au-dessus de 50 % peut accroître les vibrations de l'arbre.

5



Pour activer l'exploitation en jogging, utiliser une entrée programmable (par. 3-3). Si un autre ordre est reçu en cours de jogging, le démarreur s'arrête et attend un nouvel ordre.

N.B.!
La fonction de jogging n'est disponible que pour le moteur principal. Le démarrage progressif et l'arrêt progressif ne sont pas disponibles en fonctionnement en jogging.

Le fonctionnement en vitesse lente ne convient pas à une exploitation continue en raison du refroidissement réduit du moteur. Le jogging change le profil de chauffe du moteur et réduit la précision du modèle thermique du moteur. Ne pas s'appuyer sur la protection surcharge moteur pour protéger le moteur lors du jogging.

5.6 Exploitation en triangle intérieur

Les fonctions RAA, de jogging et de freinage ne sont pas prises en charge en exploitation en triangle intérieur (six fils). Si ces fonctions sont programmées alors que le démarreur est connecté en triangle intérieur, son comportement est le suivant :

Démarrage RAA	Le démarreur effectue un démarrage par courant constant.
Arrêt RAA	Le démarreur effectue un arrêt progressif TVR si le temps d'arrêt est supérieur à 0 s. Si le temps d'arrêt est réglé sur 9 s, le démarreur réalise un arrêt en roue libre.
Jogging	Le démarreur émet un avertissement avec le message d'erreur Opt. non acceptée.
Frein	Le démarreur effectue un arrêt en roue libre.

**N.B.!**

Lorsqu'il est raccordé en triangle intérieur, le déséquilibre du courant est la seule protection contre la perte de phase active pendant le fonctionnement. Ne pas désactiver la protection contre le déséquilibre du courant en cours de fonctionnement en triangle intérieur.

5



Le fonctionnement en étoile intérieur n'est possible qu'avec une tension secteur ≤ 600 V CA.

5.7 Courants de démarrage typiques

Utiliser ces informations pour déterminer le courant de démarrage adapté à l'application en question.

**N.B.!**

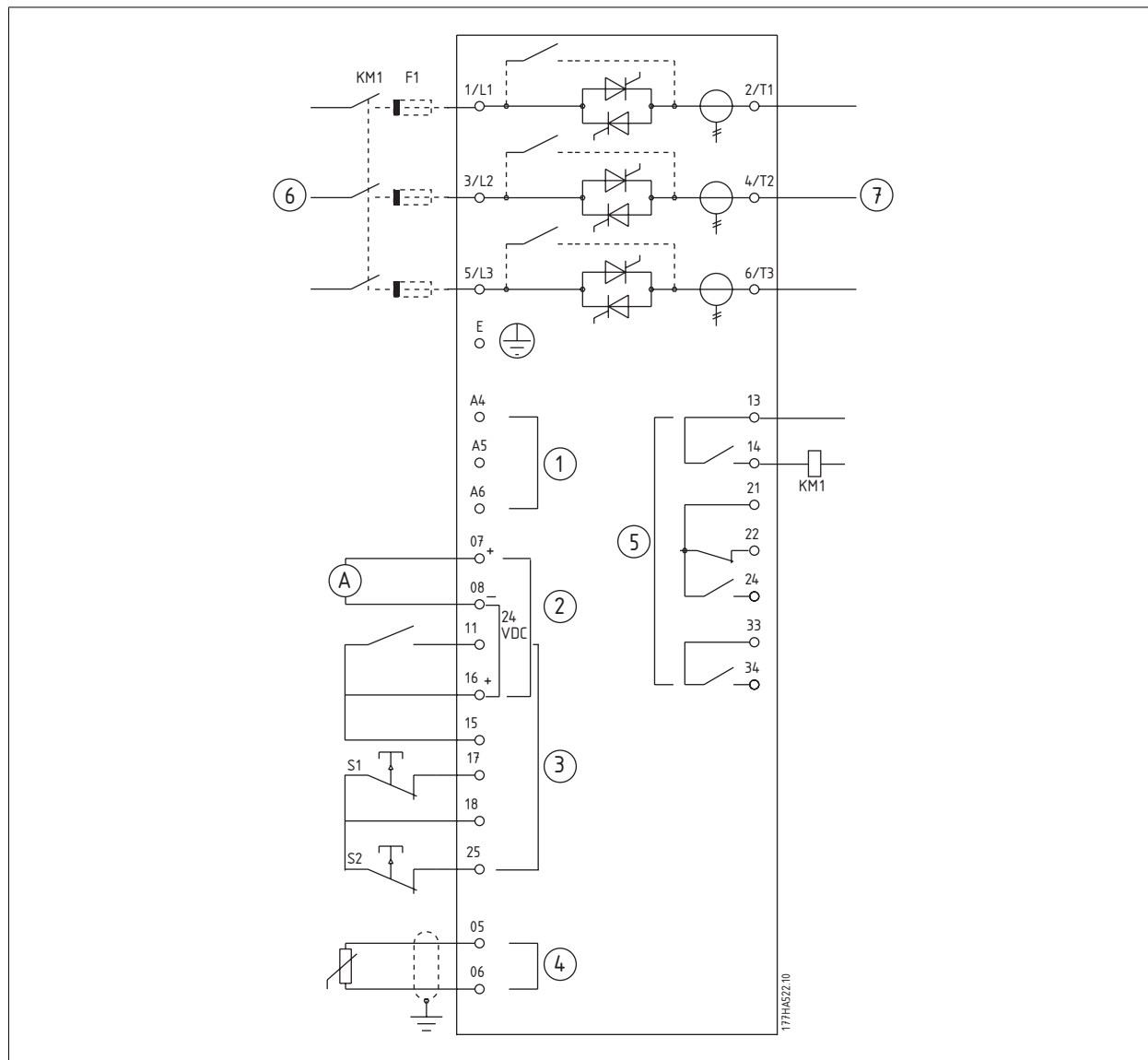
Ces exigences de courant de démarrage sont appropriées et typiques dans la plupart des circonstances. Cependant, les exigences de performance et de couple de démarrage des moteurs et des machines varient. Pour toute aide, contacter le fournisseur local.

Application	Courant de démarrage typique
Générale et eau	
Agitateur	4,0 x FLC
Pompe centrifuge	3,5 x FLC
Compresseur (vis, non chargé)	3,0 x FLC
Compresseur (alternatif, non chargé)	4,0 x FLC
Convoyeur	4,0 x FLC
Ventilateur (amorti)	3,5 x FLC
Ventilateur (non amorti)	4,5 x FLC
Mélangeur	4,5 x FLC
Pompe volumétrique	4,0 x FLC
Pompe immergée	3,0 x FLC
Métaux et exploitation minière	
Transporteur à bande	4,5 x FLC
Capteur de poussière	3,5 x FLC
Broyeur	3,0 x FLC
Broyeur à marteau	4,5 x FLC
Concasseur à pierres	4,0 x FLC
Transporteur à rouleaux	3,5 x FLC
Broyeur à cylindres	4,5 x FLC
Culbuteur de wagons	4,0 x FLC
Machine à tréfiler	5,0 x FLC
Industrie alimentaire	
Rince-bouteilles	3,0 x FLC
Centrifugeuse	4,0 x FLC
Séchoir	4,5 x FLC
Broyeur	4,5 x FLC
Palettiseur	4,5 x FLC
Séparateur	4,5 x FLC
Trancheuse	3,0 x FLC
Pulpe et papier	
Séchoir	4,5 x FLC
Machine à refondre	4,5 x FLC
Déchiqueteur	4,5 x FLC
Pétrochimie	
Broyeur à boulets	4,5 x FLC
Centrifugeuse	4,0 x FLC
Extrudeuse	5,0 x FLC
Transporteur à vis	4,0 x FLC
Transport et machines-outils	
Broyeur à boulets	4,5 x FLC
Broyeur	3,5 x FLC
Convoyeur de matériaux	4,0 x FLC
Palettiseur	4,5 x FLC
Presse	3,5 x FLC
Broyeur à cylindres	4,5 x FLC
Table rotative	4,0 x FLC
Bois et produits à base de bois	
Scie à ruban	4,5 x FLC
Broyeur	4,5 x FLC
Scie circulaire	3,5 x FLC
Machine à écorcer	3,5 x FLC
Machine à raboter	3,5 x FLC
Bloc d'alimentation hydraulique	3,5 x FLC
Raboteuse	3,5 x FLC
Ponceuse	4,0 x FLC

5.8 Installation avec contacteur principal

Le MCD 500 est installé avec un contacteur principal (caractéristique AC3). La tension de commande doit être fournie depuis le côté entrée du contacteur.

Le contacteur principal est commandé par la sortie du contacteur principal du MCD 500, qui est par défaut attribuée au relais de sortie A (bornes 13, 14).



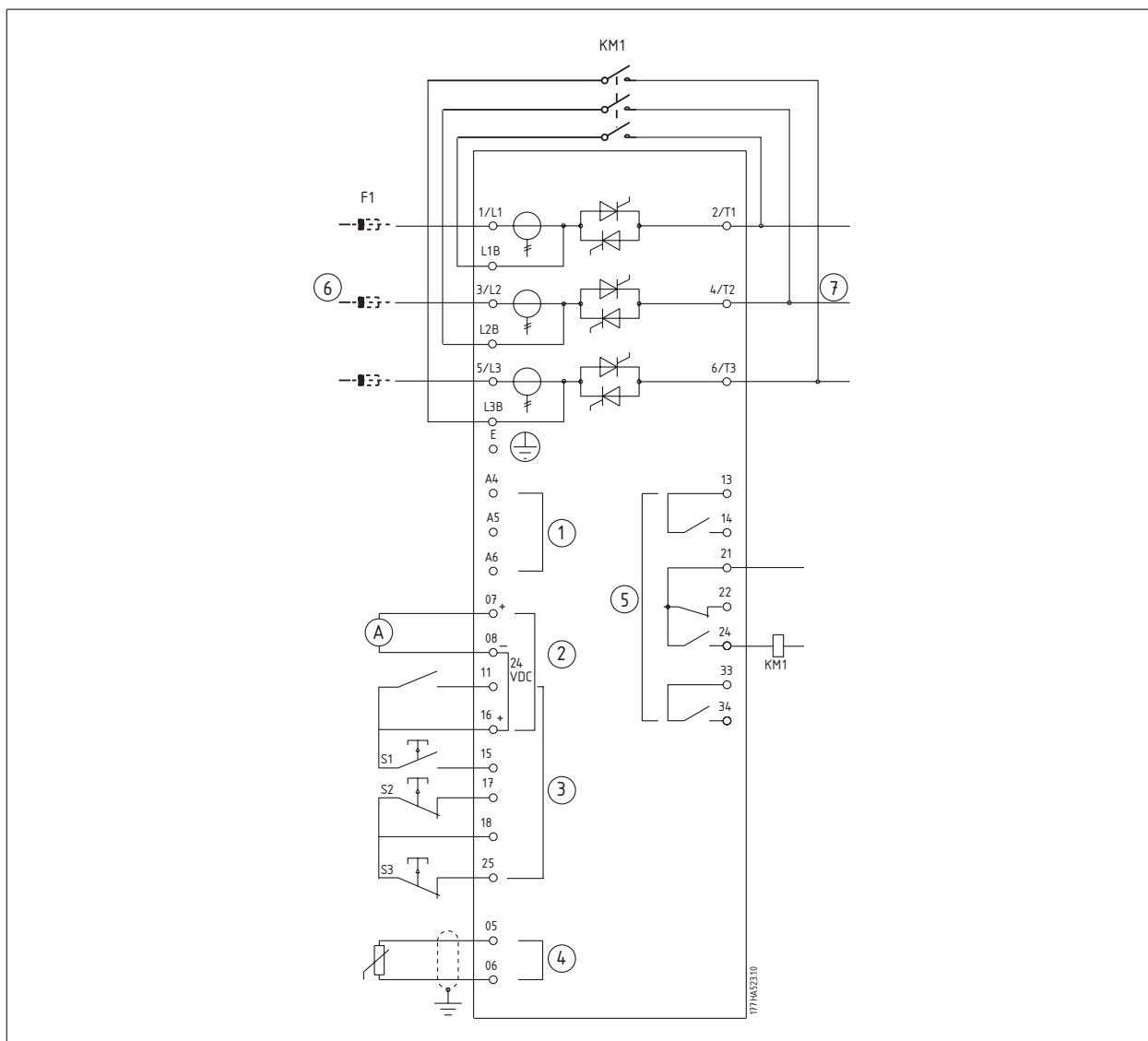
1	Tension de commande (selon le modèle)	KM1	Contacteur principal
2	Sortie 24 V CC	F1	Fusibles semi-conducteurs (optionnels)
3	Entrées de commande à distance	S1	Démarrage/arrêt
4	Entrée de la thermistance du moteur (PTC uniquement)	S2	Contact reset
5	Relais de sortie	13, 14	Relais de sortie A
6	Alimentation triphasée	21, 22, 24	Relais de sortie B
7	Bornes du moteur	33, 34	Relais de sortie C

Définition des paramètres :

- Par. 4-1 *Fonction relais A*
 - Sélectionner Contacteur principal, cela attribue la fonction Contacteur principal au relais de sortie A (valeur par défaut).

5.9 Installation avec un contacteur de bipasse

Le MCD 500 est installé avec un contacteur de bipasse (caractéristique AC1). Ce contacteur de bipasse est commandé par la sortie de fonctionnement du MCD 500, qui est, par défaut, attribuée au relais de sortie B (bornes 21, 22, 24).



1	Tension de commande (selon le modèle)	KM1	Contacteur de bipasse
2	Sortie 24 V CC	F1	Fusibles semi-conducteurs (optionnels)
3	Entrées de commande à distance	S1	Contact de démarrage
4	Entrée de la thermistance du moteur (PTC unique-ment)	S2	Contact d'arrêt
5	Relais de sortie	S3	Contact reset
6	Alimentation triphasée	13, 14	Relais de sortie A
7	Bornes du moteur	21, 22, 24 33, 34	Relais de sortie B Relais de sortie C

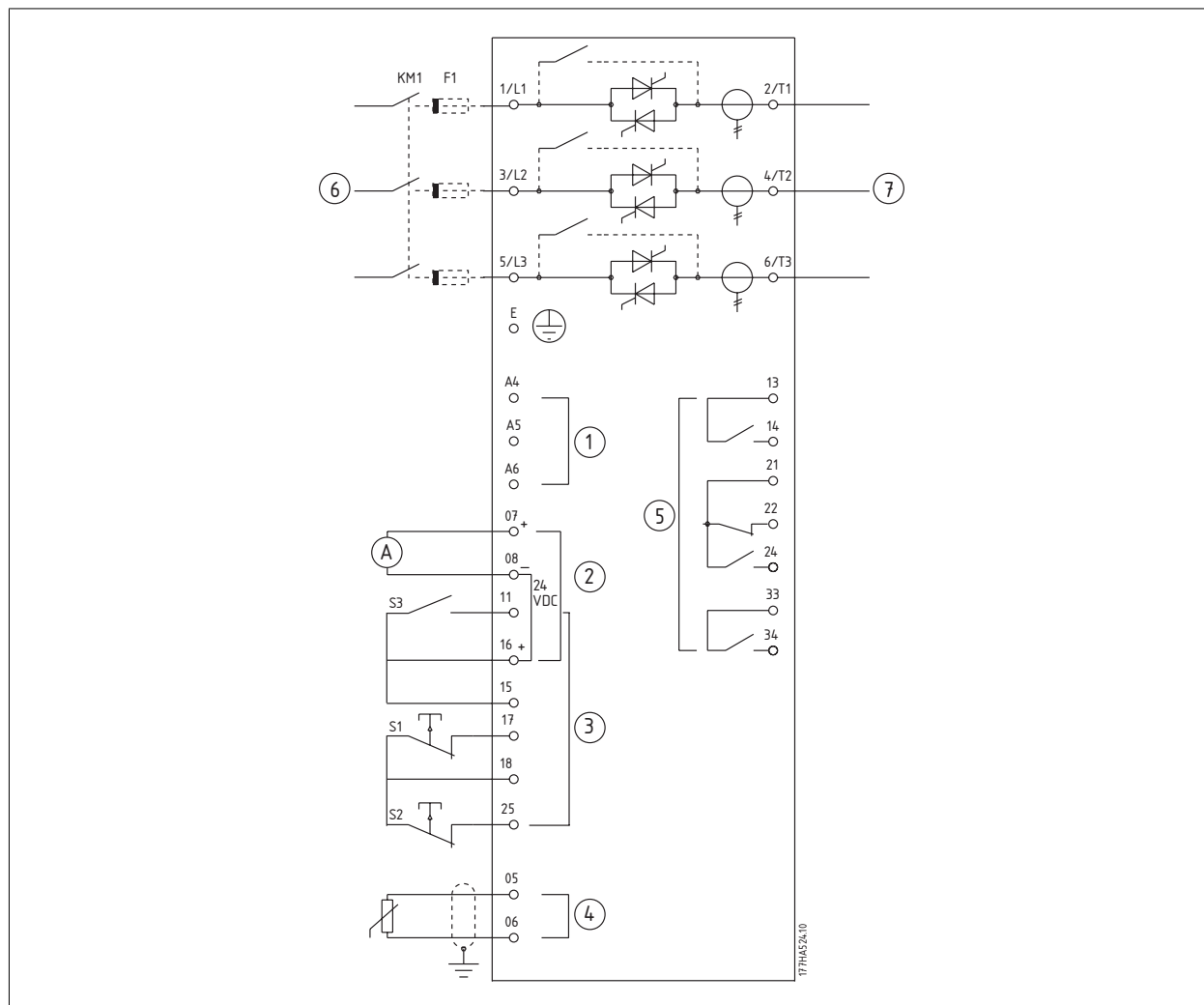
Définition des paramètres :

- Par. 4-4 *Fonction relais B*
 - Sélectionner Fonctionnement, cela attribue la fonction de sortie de fonctionnement au relais de sortie B (valeur par défaut).

5.10 Exploitation en marche d'urgence

En exploitation normale, le MCD 500 est contrôlé via un signal à deux fils distant (bornes 17, 18).

Le fonctionnement d'urgence est contrôlé par un circuit à deux fils connecté à l'entrée A (bornes 11, 16). La fermeture de l'entrée A fait que le MCD 500 entraîne le moteur et ignore toutes les conditions de déclenchement.



1	Tension de commande (selon le modèle)	S1	Contact démarrage/arrêt
2	Sortie 24 V CC	S2	Contact reset
3	Entrées de commande à distance	S3	Contact fonctionnement d'urgence
4	Entrée de la thermistance du moteur (PTC uniquement)	13, 14	Relais de sortie A
5	Relais de sortie	21, 22, 24	Relais de sortie B
6	Alimentation triphasée	33, 34	Relais de sortie C
7	Bornes du moteur		

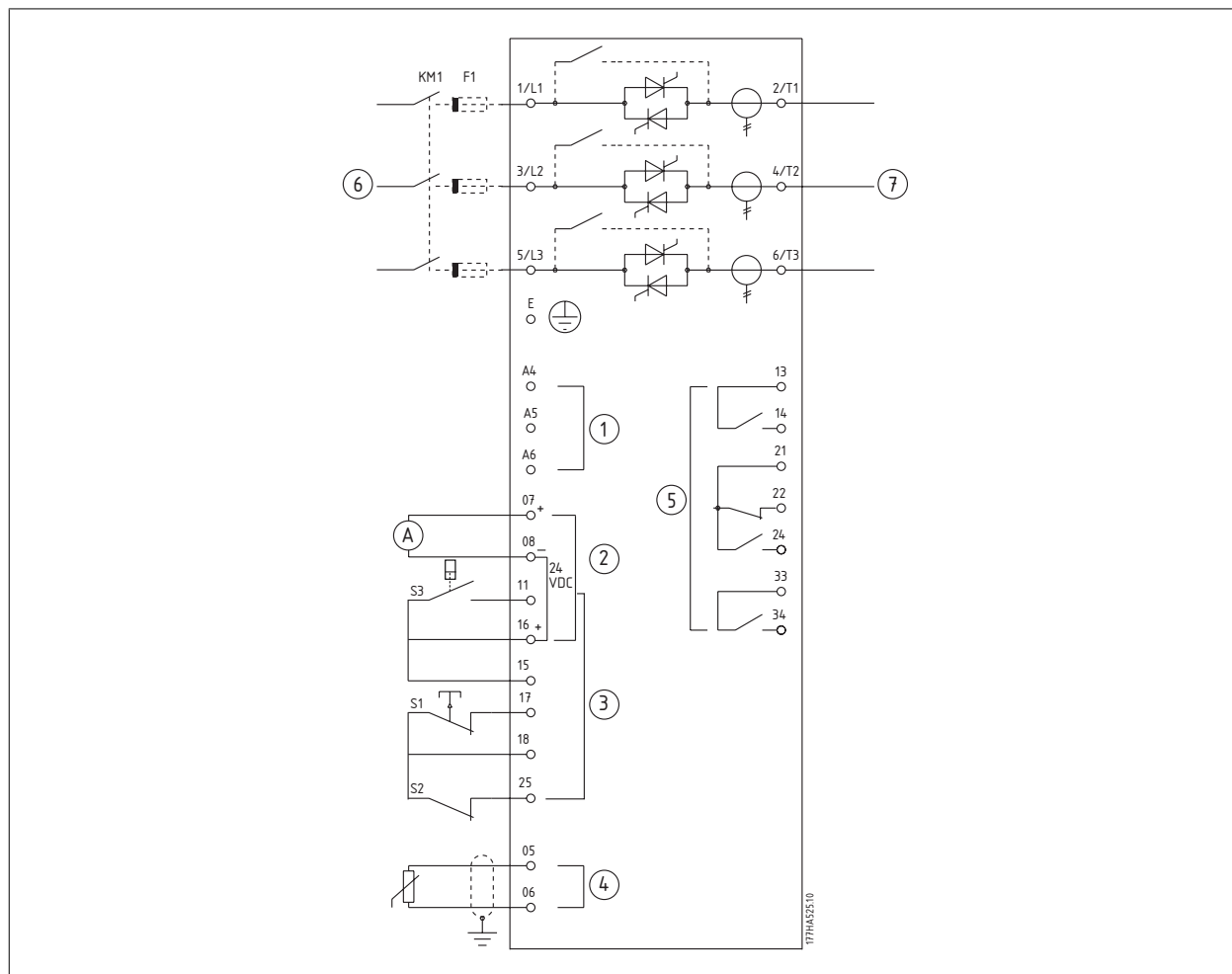
Définition des paramètres :

- Par. 3-3 *Fonction entrée A*
 - Sélectionner Fct urgence, cela attribue la fonction de fonctionnement d'urgence à l'entrée A.
- Par. 15-3 (*Fct urgence*)
 - Sélectionner Actif, cela active le mode de fonctionnement d'urgence.

5.11 Circuit de déclenchement auxiliaire

En exploitation normale, le MCD 500 est contrôlé via un signal à deux fils distant (bornes 17, 18).

L'entrée A (bornes 11, 16) est raccordée à un circuit de déclenchement externe (tel qu'un commutateur d'alarme pour basse pression pour un système de pompage). Lorsque le circuit externe est activé, le démarreur progressif disjoncte, ce qui arrête le moteur.



1	Tension de commande (selon le modèle)	S1	Contact démarrage/arrêt
2	Sortie 24 V CC	S2	Contact reset
3	Entrées de commande à distance	S3	Contact de déclenchement auxiliaire
4	Entrée de la thermistance du moteur (PTC uniquement)	13, 14	Relais de sortie A
5	Relais de sortie	21, 22, 24	Relais de sortie B
6	Alimentation triphasée	33, 34	Relais de sortie C
7	Bornes du moteur		

Définition des paramètres :

- Par. 3-3 *Fonction entrée A*
 - Sélectionner Disjonct. entrée (OR), cela attribue une fonction de déclenchement auxiliaire (NO) à l'entrée A.
- Par. 3-4 *Nom entrée A*
 - Sélectionner un nom p. ex. Pression faible, cela attribue un nom à l'entrée A.
- Par. 3-8 *Réinit. log. distance*
 - Effectuer la sélection requise, p. ex. Fermé au repos, l'entrée se comporte comme un contact normalement fermé.

5.12 Freinage progressif

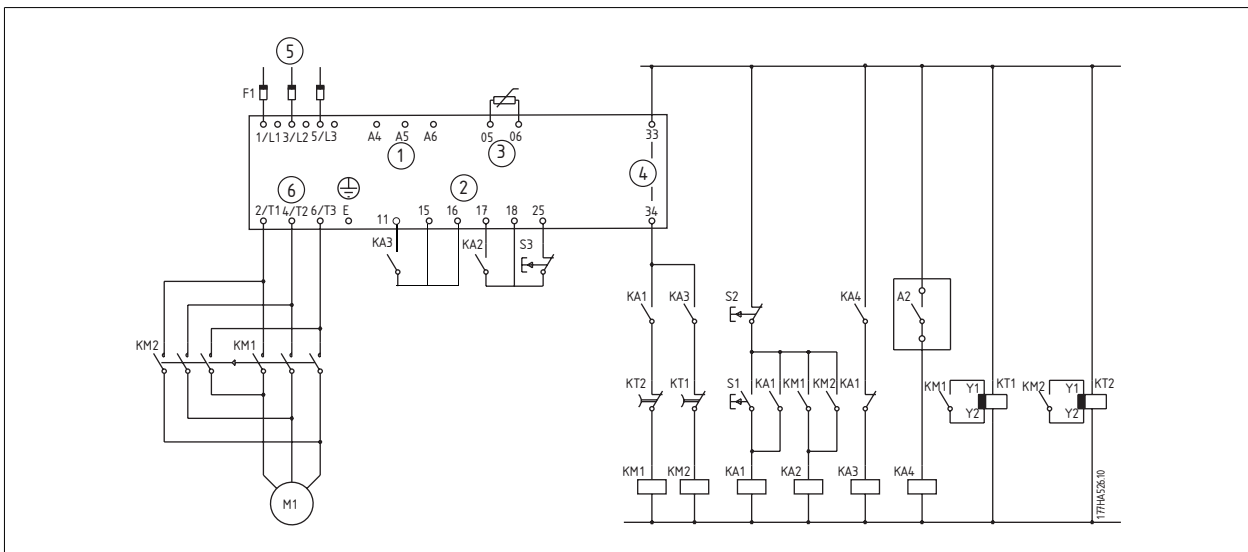
Pour les charges à forte inertie, le MCD 500 peut être configuré pour le freinage progressif.

Dans cette application, le MCD 500 est employé avec des contacteurs de marche avant et de freinage. Lorsque le MCD 500 reçoit un signal de démarrage (bouton S1), il ferme le contacteur de marche avant (KM1) et contrôle le moteur selon les réglages principaux du moteur programmés.

Lorsque le MCD 500 reçoit un signal d'arrêt (bouton S2), il ouvre le contacteur de marche avant (KM1) et ferme le contacteur de freinage (KM2) après un retard d'environ 2-3 secondes (KT1). KA3 est aussi fermé pour activer les réglages du moteur secondaires, qui doivent être programmés par l'utilisateur selon les caractéristiques de performance d'arrêt souhaitées.

Lorsque la vitesse du moteur s'approche de zéro, le capteur de rotation de l'arbre externe (A2) arrête le démarreur progressif et ouvre le contacteur de freinage (KM2).

5



1	Tension de commande (selon le modèle)	KA3	Relais du frein
2	Entrées de commande à distance	KA4	Relais de détection de rotation
3	Entrée de la thermistance du moteur (PTC unique-ment)	KM1	Contacteur secteur (marche)
4	Relais de sortie	KM2	Contacteur secteur (frein)
5	Alimentation triphasée	KT1	Temporisateur de marche
6	Bornes du moteur	KT2	Temporisateur de freinage
A2	Capteur de rotation de l'arbre	S1	Contact de démarrage
KA1	Relais de marche	S2	Contact d'arrêt
KA2	Relais de démarrage	S3	Contact reset

Définition des paramètres :

- Par. 3-3 *Fonction entrée A*
 - Sélectionner Sélect. régl. moteur, cela règle l'entrée A sur sélection des réglages du moteur.
 - Définir les caractéristiques de performance de démarrage à l'aide des réglages principaux du moteur (groupe de paramètres 1).
 - Définir les caractéristiques de performance de freinage à l'aide des réglages du moteur secondaires (groupe de paramètres 7).
- Par. 4-7 *Fonction relais C*
 - Sélectionner Disjonction, cela attribue la fonction de déclenchement au relais de sortie C.

**N.B.!**

Si le MCD 500 disjoncte à la fréquence d'alimentation (par. 16-5 *Fréquence*) lorsque le contacteur de freinage KM2 est ouvert, modifier le réglage des par. 2-8 - 2-10.

5.13 Moteur à deux vitesses

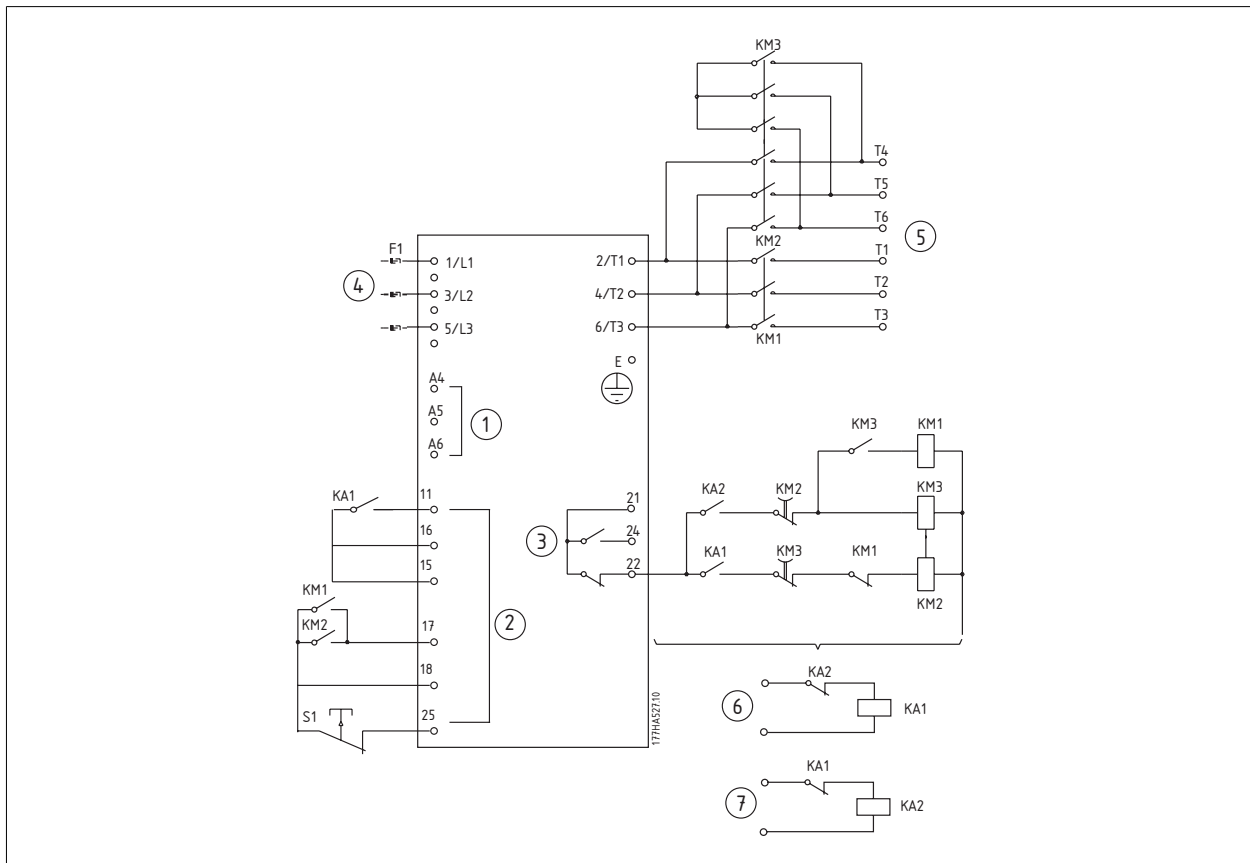
Le MCD 500 peut être configuré pour le contrôle de moteurs de type Dahlander à deux vitesses, à l'aide d'un contacteur haute vitesse (KM1), d'un contacteur basse vitesse (KM2) et d'un contacteur étoile (KM3).

**N.B.!**

Les moteurs à modulation de l'amplitude des pôles (PAM) changent de vitesse en modifiant effectivement la fréquence du stator à l'aide d'une configuration d'enroulement externe. Les démarreurs progressifs ne conviennent pas pour un usage avec ce type de moteur à deux vitesses.

Lorsque le démarreur progressif reçoit un signal de démarrage haute vitesse, il ferme le contacteur haute vitesse (KM1) et le contacteur étoile (KM3), puis il contrôle le moteur selon les réglages principaux du moteur (par. 1-1 - 1-16.)

Lorsque le démarreur progressif reçoit un signal de démarrage basse vitesse, il ferme le contacteur basse vitesse (KM2). Cela ferme l'entrée A et le MCD 500 contrôle le moteur selon les réglages secondaires du moteur (par. 7-1 - 7-16).



1	Tension de commande	KA1	Relais de démarrage à distance (basse vitesse)
2	Entrées de commande à distance	KA2	Relais de démarrage à distance (haute vitesse)
3	Relais de sortie	KM1	Contacteur secteur (haute vitesse)
4	Alimentation triphasée	KM2	Contacteur secteur (basse vitesse)
5	Bornes du moteur	KM3	Contacteur étoile (haute vitesse)
6	Entrée de démarrage basse vitesse à distance	S1	Contact reset
7	Entrée de démarrage haute vitesse à distance	21, 22, 24	Relais de sortie B

**N.B.!**

Les contacteurs KM2 et KM3 doivent être verrouillés mécaniquement.

Définition des paramètres :

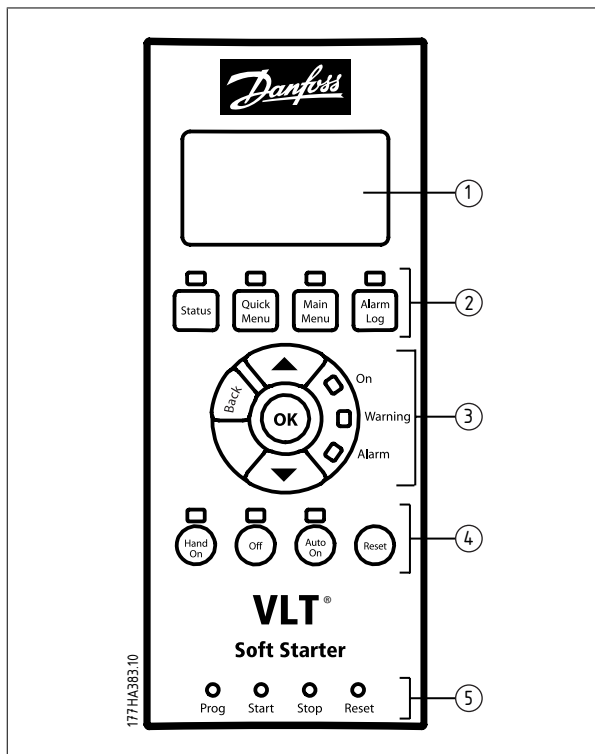
- Par. 3-3 *Fonction entrée A*
 - Sélectionner Sélect. régl. moteur, cela règle l'entrée A sur sélection des réglages du moteur.
 - Définir les caractéristiques de performance haute vitesse à l'aide des par. 1-1 - 2-9.
 - Régler les caractéristiques de performance basse vitesse aux par. 7-1 - 7-16.
- Par. 4-4 *Fonction relais B*
 - Sélectionner Disjonction, cela attribue la fonction de déclenchement au relais de sortie B.

**N.B.!**

Si le MCD 500 disjoncte à la fréquence d'alimentation (par. 16-5 *Fréquence*) lorsque le signal de démarrage haute vitesse (7) est supprimé, modifier le réglage des par. 2-8 - 2-10.

6 Exploitation

6.1 Le LCP



- 1** Affichage à quatre lignes pour indiquer l'état et les détails de programmation.
- 2** Touches de commande de l'affichage :
Status : ramène aux affichages d'état.
Quick Menu : ouvre le menu rapide.
Main Menu : ouvre le menu principal.
Alarm Log : ouvre le journal d'alarme.
- 3** Touches de navigation dans le menu :
BACK : permet de sortir du menu ou du paramètre, ou d'annuler une modification de paramètre.
OK : permet d'entrer dans le menu ou le paramètre, ou d'enregistrer un changement de paramètre.
▲ ▼ : permettent de passer au menu ou paramètre précédent ou suivant, de changer le réglage du paramètre sélectionné ou de faire défiler les écrans d'état.
- 4** Touches de commande locale du démarreur progressif :
Hand On : démarre le moteur et lance le mode de commande locale.
Off : arrête le moteur (uniquement active en mode Hand On).
Auto On : règle le démarreur sur le mode Auto On.
RESET : réinitialise un déclenchement (mode Hand On uniquement).
- 5** Voyants d'état des entrées distantes.

6

6.2 Méthodes de commande

Le MCD 500 peut être commandé via les touches de commande sur le LCP (commande locale), via les entrées à distance (commande à distance) ou via le réseau de communication série.

- La commande locale n'est disponible qu'en mode Hand On.
- La commande à distance n'est disponible qu'en mode Auto On.
- La commande via le réseau de communication série est toujours désactivée en mode Hand On et les ordres de démarrage/arrêt via le réseau série peuvent être activés ou désactivés en mode Auto On selon le réglage choisi au par. 3-2 *Comm. à distance*.

Le MCD 500 peut aussi être configuré pour démarrer ou s'arrêter automatiquement. Le principe de démarrage ou d'arrêt automatique n'est disponible qu'en mode Auto On et doit être configuré aux par. 5-1 à 5-4. En mode Hand On, le démarreur ignore tout réglage de démarrage ou d'arrêt automatique.

Pour basculer entre les modes Hand On et Auto On, utiliser les touches de commande locale sur le LCP.

HAND ON : démarre le moteur et lance le mode Hand On.

OFF : arrête le moteur et lance le mode Hand On.

AUTO ON : règle le démarreur sur le mode Auto On.

RESET : réinitialise un déclenchement (mode Hand On uniquement).

Le MCD 500 peut aussi être réglé pour permettre la commande locale uniquement ou la commande à distance uniquement, selon le choix au par. 3-1 *Local/Distance*.

Si le par. 3-1 est réglé sur *Cde. distan. uniquit*, la touche OFF est désactivée et le moteur doit être arrêté par une commande à distance ou via le réseau de communication série.

	Mode Hand On	Mode Auto On
Pour démarrer progressivement le moteur	appuyer sur la touche HAND ON du LCP	activer l'entrée distante de démarrage
Pour arrêter le moteur	appuyer sur la touche OFF du LCP	activer l'entrée distante d'arrêt
Pour réinitialiser un déclenchement sur le démarreur	appuyer sur la touche RESET du LCP	activer l'entrée distante de reset
Fonction de démarrage/arrêt automatique	Désactivé	Activé

Pour arrêter le moteur d'urgence, appuyer simultanément sur les touches locales OFF et RESET. Le démarreur progressif coupe l'alimentation du moteur et ouvre le contacteur principal ; le moteur s'arrête en roue libre. L'arrêt d'urgence peut aussi être commandé via une entrée programmable.

**N.B.!**

Les fonctions de freinage et de jogging ne fonctionnent qu'avec des moteurs raccordés en ligne (voir *Exploitation en triangle intérieur*).

6

6.3 Touches de commande locale

Si le par. 3-1 est réglé sur LCL/DIS tout moment ou sur LCL/DIS si désactivé, les touches **Hand On** et **Auto On** sont toujours actives. Si le MCD 500 est en mode Auto On, une pression sur la touche **Hand On** permet de passer en mode Hand On et de démarrer le moteur.

Si le par. 3-1 est réglé sur Cde. distan. uniquit, la touche **Off** est désactivée et le moteur doit être arrêté par une commande à distance ou via le réseau de communication série.

6.4 Affichages

Le LCP affiche un vaste éventail d'informations sur les performances du démarreur progressif. Appuyer sur la touche **STATUS** pour accéder aux écrans d'état, puis utiliser les touches ▲ et ▼ pour sélectionner les informations à afficher. Pour retourner aux écrans d'état à partir d'un menu, appuyer sur la touche **BACK** plusieurs fois ou appuyer sur la touche **STATUS**.

- Surveillance de la température
- Écran programmable (voir par. 8-2 - 8-5)
- VLT
- Fréquence moteur
- Puissance du moteur
- Informations sur le dernier démarrage
- Date et heure
- Graphique à barres sur la conduction des thyristors
- Graphiques de performance

**N.B.!**

Les écrans présentés ici affichent les réglages par défaut.

6.4.1 Écran de surveillance de la température (S1)

L'écran de température indique la température du moteur comme un pourcentage de la capacité thermique totale. Il montre aussi l'ensemble des données du moteur utilisé.

L'écran de surveillance de la température est l'écran d'état par défaut.

Prêt		S1
MS1	000.0A	000.0kW
	Rég. moteur primaire	
M1 000%		

6.4.2 Écran programmable (S2)

L'écran programmable par l'utilisateur du MCD 500 peut être configuré pour afficher les informations les plus importantes concernant l'application en question. Utiliser les paramètres 8-2 à 8-5 pour déterminer les informations à afficher.

Prêt		S2
MS1	000.0A	000.0kW
	-.-- pf	
00000 h		

6.4.3 Courant moyen (S3)

L'écran de courant moyen indique le courant moyen des trois phases.

Prêt		S3
MS1	000.0A	000.0kW
	0,0 A	

6.4.4 Écran de surveillance du courant (S4)

L'écran de courant montre le courant secteur en temps réel sur chaque phase.

Prêt		S4
MS1	000.0A	000.0kW
	Courants phases	
000.0A	000.0A	000.0A

6.4.5 Écran de surveillance de la fréquence (S5)

L'écran de fréquence montre la fréquence secteur mesurée par le démarreur progressif.

Prêt		S5
MS1	000.0A	000.0kW
	00.0Hz	

6.4.6 Écran de puissance du moteur (S6)

L'écran de puissance du moteur montre la puissance du moteur (kW, CV et kVA) et le facteur de puissance.

Prêt	S6	
MS1	000.0A	000.0kW
	000.0kW	0000HP
	0000kVA	- . - - pf

6.4.7 Informations sur le dernier démarrage (S7)

L'écran d'informations sur le dernier démarrage présente les détails du tout dernier démarrage réussi :

- durée du démarrage (secondes)
- courant de démarrage maximal tiré (en pourcentage du courant de pleine charge du moteur)
- augmentation calculée de la température du moteur

Prêt	S7	
MS1	000.0A	000.0kW
	Dernier démar.	000 s
	000 % FLC	ΔTemp. 0 %

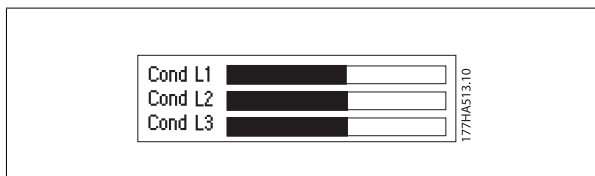
6.4.8 Date et heure (S8)

L'écran de date et d'heure indique la date et l'heure actuelles du système (format 24 heures). Pour toute précision sur le réglage de la date et de l'heure, consulter *Réglage de la date et l'heure*.

Prêt	S8	
MS1	000.0A	000.0kW
	AAAA MMM DD	
	HH:MM:SS	

6.4.9 Graphique à barres sur la conduction des thyristors

Le graphique à barres sur la conduction des thyristors montre le niveau de conduction sur chaque phase.

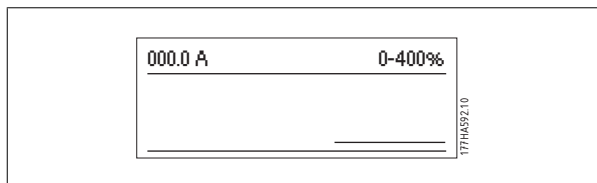


6.4.10 Graphiques de performance

Le MCD 500 peut afficher des informations sur les performances en temps réel pour :

- CA
- Temp. moteur
- kW moteur
- kVA moteur
- Facteur de puissance moteur

Les informations les plus récentes sont affichées sur le côté droit de l'écran. Le graphique peut être mis en pause pour analyser les données en appuyant sur le bouton OK et en le maintenant enfoncé. Pour relancer le graphique, appuyer sur le bouton OK et le maintenir enfoncé.



7

7 Programmation

Les menus de programmation sont accessibles à tout moment, même lorsque le démarreur progressif est en marche. Tous les changements prennent effet immédiatement.

7.1 Contrôle de l'accès

Les paramètres critiques (groupe de paramètres 15 et au-delà) sont protégés par un code d'accès de sécurité à 4 chiffres, pour éviter que les utilisateurs non autorisés visualisent ou modifient les réglages des paramètres.

Lorsqu'un utilisateur tente d'entrer dans un groupe de paramètres restreints, le LCP invite à saisir un code d'accès. Ce code d'accès est demandé une fois pour la session de programmation et l'autorisation est maintenue jusqu'à ce que l'utilisateur ferme le menu.

Pour saisir le code d'accès, utiliser les touches **BACK** et **OK** pour sélectionner un chiffre, puis les touches **▲** et **▼** pour changer la valeur. Lorsque les quatre chiffres correspondent au code d'accès, appuyer sur **OK**. Le LCP affiche alors un message d'acceptation avant de poursuivre.

Pour changer le code d'accès, utiliser le par. 15-1.

Saisir code d'accès #### OK
Accès autorisé SUPERVISEUR

N.B.!
Les outils de simulation et la réinitialisation des compteurs sont aussi protégés par un code d'accès de sécurité.
Le code d'accès par défaut est 0000.

Il est possible de verrouiller les menus pour éviter que les utilisateurs ne modifient les réglages des paramètres. Le verrouillage des réglages peut être défini pour autoriser la lecture et l'écriture, la lecture seule ou aucun accès, au par. 15-2.

Si un utilisateur tente de modifier une valeur de paramètre ou d'accéder au menu principal lorsque le verrouillage des réglages est actif, un message d'erreur s'affiche :

Accès refusé Verrouil.rég. activé



7.2 Configuration du menu rapide

7.3.1 Configuration rapide

La configuration rapide permet d'accéder aux paramètres fréquemment utilisés, afin que l'utilisateur configure le MCD 500 selon les besoins de l'application. Pour toute précision sur les paramètres individuels, se reporter à *Description des paramètres*.

1	Rég. moteur primaire
1-1	Courant nom. moteur
1-3	Mode démar.
1-4	Limite courant
1-5	Courant initial
1-6	Tps rampe démarrage
1-9	Tps démar. excessif
1-10	Mode d'arrêt
1-11	Tps d'arrêt
2	Protection
2-1	Séquence de phase
2-4	Minimum intensité
2-5	Tempo. Intensité mini
2-6	Surintensité inst
2-7	Tempo. surint. inst
3	Entrées
3-3	Fonction entrée A
3-4	Nom entrée A
3-5	Disjonction entrée A
3-6	Tempo disj.. entrée A
3-7	Tempo init. entrée A
4	Sorties
4-1	Fonction relais A
4-2	Tempo relais A/ON
4-3	Tempo relais A/OFF
4-4	Fonction relais B
4-5	Tempo relais B/ON
4-6	Tempo relais B/OFF
4-7	Fonction relais C
4-8	Tempo relais C/ON
4-9	Tempo relais C/OFF
4-10	Délect. courant faible
4-11	Délect. courant fort
4-12	Délect. temp. moteur
5	Tempo démar./arrêt
5-1	Type dém. auto
5-2	Tps dém. auto
5-3	Type arrêt auto
5-4	Tps arrêt auto
8	Affichage
8-1	Langue
8-2	Ecran util. sup. G.
8-3	Ecran util. sup. D.
8-4	Ecran util. inf. G.
8-5	Ecran util. inf. D.

7.3.2 Réglages des applications

Le menu de réglage des applications facilite la configuration du MCD 500 en vue d'applications courantes. Le MCD 500 sélectionne les paramètres pertinents pour l'application et suggère un réglage type. On peut ensuite régler chaque paramètre pour répondre aux exigences précises.

Sur l'écran, les valeurs mises en surbrillance sont les valeurs suggérées et les valeurs signalées par ► sont les valeurs chargées.

Régler toujours le par. 1-1 *Courant nom. moteur* pour qu'il corresponde au courant de pleine charge de la plaque signalétique du moteur. La valeur suggérée pour le courant de pleine charge du moteur est le courant de pleine charge minimum du démarreur.

<p>Pompe centrifuge</p> <p>Courant nom. moteur</p> <p>Mode démar. Régulation adaptative</p> <p>Profil démar. adapt Accél. anticipée</p> <p>Tps rampe démarrage 5 secondes</p> <p>Limite courant 350%</p> <p>Mode d'arrêt Régulation adaptative</p> <p>Profil arrêt adapt Décélération tardive</p> <p>Tps d'arrêt 15 secondes</p>	<p>Compresseur piston</p> <p>Courant nom. moteur</p> <p>Mode démar. Régulation adaptative</p> <p>Profil démar. adapt Accél. constante</p> <p>Tps rampe démarrage 10 secondes</p> <p>Limite courant 450%</p>
<p>Pompe immergée</p> <p>Courant nom. moteur</p> <p>Mode démar. Régulation adaptative</p> <p>Profil démar. adapt Accél. anticipée</p> <p>Tps rampe démarrage 5 secondes</p> <p>Limite courant 350%</p> <p>Mode d'arrêt Régulation adaptative</p> <p>Profil arrêt adapt Décélération tardive</p> <p>Tps d'arrêt 5 secondes</p>	<p>Convoieur</p> <p>Courant nom. moteur</p> <p>Mode démar. Régulation adaptative</p> <p>Profil démar. adapt Accélération tardive</p> <p>Tps rampe démarrage 15 secondes</p> <p>Limite courant 400%</p> <p>Mode d'arrêt Régulation adaptative</p> <p>Profil arrêt adapt Décél. constante</p> <p>Tps d'arrêt 5 secondes</p>
<p>Ventil. amorti</p> <p>Courant nom. moteur</p> <p>Mode démar. Régulation adaptative</p> <p>Profil démar. adapt Accél. constante</p> <p>Tps rampe démarrage 15 secondes</p> <p>Limite courant 350%</p>	<p>Concasseur rotatif</p> <p>Courant nom. moteur</p> <p>Mode démar. Régulation adaptative</p> <p>Profil démar. adapt Accél. constante</p> <p>Tps rampe démarrage 20 secondes</p> <p>Limite courant 400%</p> <p>Tps démar. excessif 30 secondes</p> <p>Tps rotor bloqué 20 secondes</p>
<p>Ventil. non amorti</p> <p>Courant nom. moteur</p> <p>Mode démar. Régulation adaptative</p> <p>Profil démar. adapt Accél. constante</p> <p>Tps rampe démarrage 20 secondes</p> <p>Limite courant 400%</p> <p>Tps démar. excessif 30 secondes</p> <p>Tps rotor bloqué 20 secondes</p>	<p>Concasseur mâchoire</p> <p>Courant nom. moteur</p> <p>Mode démar. Régulation adaptative</p> <p>Profil démar. adapt Accél. constante</p> <p>Tps rampe démarrage 30 secondes</p> <p>Limite courant 450%</p> <p>Tps démar. excessif 40 secondes</p> <p>Tps rotor bloqué 30 secondes</p>
<p>Compresseur à vis</p> <p>Courant nom. moteur</p> <p>Mode démar. Régulation adaptative</p> <p>Profil démar. adapt Accél. constante</p> <p>Tps rampe démarrage 10 secondes</p> <p>Limite courant 400%</p>	

7.3.3 Enregistrements

Le menu Enregistrements permet à l'utilisateur de visualiser les données de fonctionnement sur des graphiques en temps réel.

- Courant (%FLC)
- Temp. moteur (%)
- kW moteur (%)
- kVA moteur (%)
- Pf moteur

Les informations les plus récentes sont affichées sur le côté droit de l'écran. Le graphique peut être mis en pause pour analyser les données en appuyant sur le bouton OK et en le maintenant enfoncé. Pour relancer le graphique, appuyer sur le bouton OK et le maintenir enfoncé.

7.3 Menu principal

La touche Main Menu permet d'accéder aux menus de réglage du MCD 500 pour les applications complexes et pour surveiller ses performances.

7.4.1 Paramètres

Le menu Paramètres permet de visualiser et de modifier tous les paramètres programmables qui contrôlent le fonctionnement du MCD 500.

Pour ouvrir Paramètres, appuyer sur la touche **Main Menu**, puis sélectionner Paramètres.

Déplacement entre les paramètres :

- pour naviguer entre les groupes de paramètres, appuyer sur la touche ▲ ou ▼ ;
- pour visualiser les paramètres dans un groupe, appuyer sur la touche **OK** ;
- pour revenir au niveau précédent, appuyer sur la touche **BACK** ;
- pour fermer Paramètres, appuyer sur la touche **BACK**.

Modification de la valeur d'un paramètre :

- naviguer jusqu'au paramètre approprié et appuyer sur **OK** pour passer en mode d'édition ;
- pour modifier le réglage du paramètre, utiliser les touches ▲ et ▼ ;
- pour enregistrer les changements, appuyer sur **OK**. Le réglage indiqué sur l'affichage est enregistré et le LCP revient à la liste des paramètres ;
- pour annuler les modifications, appuyer sur **BACK**. Le LCP revient à la liste des paramètres sans enregistrer les changements.

7.4.2 Raccourci vers les paramètres

Le MCD 500 inclut également un raccourci vers les paramètres afin d'accéder directement à un paramètre au sein du menu Paramètres.

- Pour accéder au raccourci vers les paramètres, appuyer sur la touche **MAIN MENU** pendant trois secondes.
- Utiliser la touche ▲ ou ▼ pour sélectionner le groupe de paramètres.
- Appuyer sur **OK** ou **BACK** pour déplacer le curseur.
- Utiliser la touche ▲ ou ▼ pour sélectionner le numéro du paramètre.

Raccourci paramètre

Saisir un
numéro de paramètre
01-01

7.4.3 Liste des paramètres

1	Rég. moteur primaire	4	Sorties	7-11	Heure d'arrêt 2
1-1	Courant nom. moteur	4-1	Fonction relais A	7-12	Gain ctrl adapt 2
1-2	Tps rotor bloqué	4-2	Tempo relais A/ON	7-13	Profil démar. adapt2
1-3	Mode démar.	4-3	Tempo relais A/OFF	7-14	Profil arrêt adapt 2
1-4	Limite de courant	4-4	Fonction relais B	7-15	Couple freinage 2
1-5	Courant initial	4-5	Tempo relais B/ON	7-16	Tps freinage 2
1-6	Tps rampe démarrage	4-6	Tempo relais B/OFF	8	Affichage
1-7	Niveau démarrage	4-7	Fonction relais C	8-1	Langue
1-8	Temps démarrage	4-8	Tempo relais C/ON	8-2	Ecran util. sup. G.
1-9	Tps démar. excessif	4-9	Tempo relais C/OFF	8-3	Ecran util. sup. D.
1-10	Mode d'arrêt	4-10	Délect. courant faible	8-4	Ecran util. inf. G.
1-11	Tps d'arrêt	4-11	Délect. courant fort	8-5	Ecran util. inf. D.
1-12	Gain régulation adapt	4-12	Délect. temp. moteur	8-6	Graph. base de tps
1-13	Profil démar. adapt	4-13	Sortie ANA A	8-7	Graph. rég. max
1-14	Profil arrêt adapt	4-14	Échel. analog. A	8-8	Graph. rég. min
1-15	Couple freinage	4-15	Rég. max analog A	8-9	Tension sect. réf.
1-16	Tps freinage	4-16	Rég. min analog A	15	Par. restreints
2	Protection	5	Tempo démar./arrêt	15-1	Code accès
2-1	Séquence de phase	5-1	Type dém. auto	15-2	Verrouill. réglages
2-2	Déséquilibre courant	5-2	Tps dém. auto	15-3	Fct urgence
2-3	Tempo. déséq.courant	5-3	Type arrêt auto	15-4	Etalonnage courant
2-4	Minimum intensité	5-4	Tps arrêt auto	15-5	Tps cont. secteur
2-5	Tempo. Intensité mini	6	Réinitialisation automatique	15-6	Tps cont. bipasse
2-6	Surintensité inst	6-1	Action réinit. auto	15-7	Raccordement du moteur
2-7	Tempo. surint. inst	6-2	Réinit. maximum	15-8	Couple de jogging
2-8	Ctrl fréquence	6-3	Tempo réinit. gr. A&B	16	Action protection
2-9	Variation fréq.	6-4	Tempo réinit. grp. C	16-1	Surcharge moteur
2-10	Tempo. fréquence	7	Rég. moteur second.	16-2	Déséquilibre courant
2-11	Tempo. redémarrage	7-1	Courant nom. mot. 2	16-3	Minimum intensité
2-12	Ctrl temp. moteur	7-2	Tps rotor verrouill2	16-4	Surintensité inst
3	Entrées	7-3	Mode démar. 2	16-5	Fréquence
3-1	Local/Distance	7-4	Limite courant 2	16-6	Surtemp. radiateur
3-2	Comm. à distance	7-5	Courant initial 2	16-7	Tps démar. excessif
3-3	Fonction entrée A	7-6	Rampe démarrage 2	16-8	Disjonction entrée A
3-4	Nom entrée A	7-7	Niveau démar. 2	16-9	Thermistance moteur
3-5	Disjonction entrée A	7-8	Temps démarrage 2	16-10	Comm. démarreur
3-6	Tempo disj.. entrée A	7-9	Tps démar. excess.2	16-11	Comm. réseau
3-7	Tempo init. entrée A	7-10	Mode d'arrêt 2	16-12	Batterie/horloge
3-8	Réinit. log. distance				

7.4 Réglages principaux du moteur



N.B.!

Les réglages par défaut sont signalés par un *.

Les paramètres de Rég. moteur primaire configurent le démarreur progressif pour l'adapter au moteur raccordé. Ces paramètres décrivent les caractéristiques de fonctionnement du moteur et permettent au démarreur progressif de modéliser la température du moteur.

1-1 Courant nom. moteur**Option:**

Dépend du modèle

Fonction:

Adapte le démarreur au courant de pleine charge du moteur raccordé. Entrer le courant de pleine charge (FLC) nominal indiqué sur la plaque signalétique du moteur.

1-2 Tps rotor bloqué**Range:**

10 s* [0:01 - 2:00 (min:s)]

Fonction:

Règle la durée maximale de fonctionnement du moteur avec le courant lié au rotor bloqué depuis le démarrage à froid avant qu'il n'atteigne sa température maximale. Configurer conformément à la fiche technique du moteur.

Si cette information n'est pas disponible, nous recommandons une valeur inférieure à 20 secondes.

1-3 Mode démar.**Option:**

Courant constant

Régulation adaptative*

Fonction:

Sélectionne le mode de démarrage progressif. Consulter *Modes de démarrage* au chapitre *Exemples d'applications* pour plus de détails.

1-4 Limite courant**Range:**

350%* [100% - 600% FLC]

Fonction:

Règle la limite de courant pour le courant constant et le démarrage progressif par rampe de courant comme un pourcentage du courant de pleine charge du moteur. Consulter *Modes de démarrage* au chapitre *Exemples d'applications* pour plus de détails.

1-5 Courant initial**Range:**

350%* [100% - 600% FLC]

Fonction:

Règle le niveau du courant de démarrage initial pour le démarrage par rampe de courant, sous forme de pourcentage du courant de pleine charge du moteur. Le régler de manière à ce que le moteur commence à accélérer immédiatement après qu'un démarrage a été lancé.

Si le démarrage par rampe de courant n'est pas nécessaire, régler le courant initial équivalent à la limite de courant. Consulter *Modes de démarrage* au chapitre *Exemples d'applications* pour plus de détails.

1-6 Tps rampe démarrage**Range:**

10 s* [1-180 s]

Fonction:

Règle le temps de démarrage total pour un démarrage par régulation adaptative RAA ou le temps de rampe pour un démarrage par rampe de courant (depuis le courant initial à la limite de courant). Consulter *Modes de démarrage* au chapitre *Exemples d'applications* pour plus de détails.

1-7 Niveau démarrage**Range:**

500%* [100% - 700% FLC]

Fonction:

Règle le niveau de courant du démarrage kick.

**N.B.!**

Le démarrage kick soumet l'équipement mécanique à des niveaux de couple élevés. S'assurer que le moteur, la charge et les accouplements peuvent supporter le couple supplémentaire avant de recourir à cette fonctionnalité.

1-8 Temps démarrage**Range:**

0000 ms* [0 - 2000 ms]

Fonction:

Sélectionne la durée du démarrage kick. Un réglage de 0 désactive le démarrage kick. Consulter *Modes de démarrage* au chapitre *Exemples d'applications* pour plus de détails.

1-9 Tps démar. excessif

Range:

20 s* [0:00 - 4:00 (min:s)]

Fonction:

Le temps de démarrage excessif est le temps maximal pendant lequel le MCD 500 tente de démarrer le moteur. Si le moteur n'atteint pas la pleine vitesse dans la limite programmée, le démarreur disjoncte. Régler sur une durée légèrement plus longue que nécessaire pour un démarrage réussi en conditions normales. Un réglage de 0 désactive la protection du temps de démarrage excessif.

Régler en fonction des besoins.

1-10 Mode d'arrêt

Option:

- Arrêt sur lancée*
- Arrêt progressif TVR
- Régulation adaptative
- Frein

Fonction:

Détermine le mode d'arrêt. Voir *Modes d'arrêt* au chapitre *Exemples d'applications* pour plus de détails.

1-11 Tps d'arrêt

Range:

0 s* [0:00 - 4:00 (min:s)]

Fonction:

Règle le temps pour arrêter progressivement le moteur à l'aide de la rampe de tension temporisée ou la régulation adaptative (RAA). Si un contacteur principal est installé, le contacteur doit rester fermé jusqu'à la fin du temps d'arrêt. Utiliser une sortie programmable configurée sur Fonctionnement pour contrôler le contacteur principal. Définit le temps d'arrêt total en cas d'utilisation du frein. Voir *Modes d'arrêt* au chapitre *Exemples d'applications* pour plus de détails.

1-12 Gain régulation adapt

Range:

75%* [1% - 200%]

Fonction:

Ajuste la performance de la régulation d'accélération adaptative RAA. Lire *Régulation d'accélération adaptative RAA* dans le chapitre *Exemples d'applications* pour plus de précisions.



Nous recommandons de laisser le réglage du gain au niveau par défaut à moins que la performance RAA ne soit pas satisfaisante. Si le moteur accélère ou décélère rapidement à la fin d'un démarrage ou d'un arrêt, augmenter le réglage du gain de 5 % à 10 %. Si la vitesse du moteur fluctue pendant le démarrage ou l'arrêt, diminuer légèrement le réglage du gain.

1-13 Profil démar. adapt

Option:

- Accél. anticipée
- Accél. constante*
- Accélération tardive

Fonction:

Sélectionne le profil qu'utilise le MCD 500 pour un démarrage progressif avec régulation d'accélération adaptative RAA. Consulter *Modes de démarrage* au chapitre *Exemples d'applications* pour plus de détails.

1-14 Profil arrêt adapt

Option:

- Décél. anticipée
- Décél. constante*
- Accélération tardive

Fonction:

Sélectionne le profil que le MCD 500 utilisera pour un arrêt progressif avec régulation d'accélération adaptative RAA. Voir *Modes d'arrêt* au chapitre *Exemples d'applications* pour plus de détails.

7.5.1 Frein

Le frein utilise l'injection de courant continu pour ralentir activement le moteur. Voir *Modes d'arrêt* au chapitre *Exemples d'applications* pour plus de détails.

1-15 Couple freinage

Range:

20%* [20 - 100%]

Fonction:

Règle le niveau du couple de freinage qu'utilise le MCD 500 pour ralentir le moteur.

1-16 Tps freinage

Range:

1 s* [1 - 30 s]

Fonction:

Définit la durée d'injection de courant continu pendant un arrêt par freinage.


N.B.!

Le par. 1-16 est utilisé conjointement avec le par. 1-11. Voir *Frein* pour plus de précisions.

7.5 Protection

7

2-1 Séquence de phase

Option:

Toute séquence*

Positive uniquement

Négative uniquement

Fonction:

Sélectionne les séquences de phase que le démarreur progressif autorise lors d'un démarrage. Lors des vérifications préalables au démarrage, le démarreur examine la séquence des phases au niveau de ses bornes d'entrée et disjoncte si la séquence ne correspond pas à l'option sélectionnée.

7.6.1 Déséquilibre du courant

Le MCD 500 peut être configuré pour disjoncter si les courants des trois phases diffèrent les uns des autres de plus qu'une quantité spécifiée. Le déséquilibre est calculé comme la différence entre les courants les plus élevés et les plus faibles sur les trois phases, sous forme de pourcentage du courant le plus élevé.

La sensibilité de la détection d'un déséquilibre du courant est réduite de 50 % pendant le démarrage et l'arrêt progressif.

2-2 Déséquilibre courant

Range:

30%* [10% - 50%]

Fonction:

Règle le point de déclenchement pour la protection contre le déséquilibre du courant.

2-3 Tempo. déséq.courant

Range:

3 s* [0:00 - 4:00 (min:s)]

Fonction:

Ralentit la réponse du MCD 500 au déséquilibre du courant, en évitant les déclenchements dus à des fluctuations passagères.

7.6.2 Minimum intensité

Le MCD 500 peut être configuré pour disjoncter si le courant moyen des trois phases tombe sous un niveau spécifié alors que le moteur est en marche.

2-4 Minimum intensité

Range:

20%* [0% - 100%]

Fonction:

Règle le point de déclenchement pour la protection contre les sous-courants comme un pourcentage du courant de pleine charge. Régler sur un niveau situé entre la plage de service normale du moteur

et le courant (sans charge) de magnétisation du moteur (généralement 25 % à 35 % du courant de pleine charge). Un réglage de 0 % désactive la protection contre les sous-courants.

2-5 Tempo. Intensité mini

Range:

5 s* [0:00 - 4:00 (min:s)]

Fonction:

Ralentit la réponse du MCD 500 à un sous-courant, en évitant les déclenchements dus à des fluctuations momentanées.

7.6.3 Surcourant instantané

Le MCD 500 peut être configuré pour disjoncter si le courant moyen des trois phases dépasse le niveau spécifié tandis que le moteur tourne.

2-6 Surintensité inst

Range:

400%* [80% - 600% FLC]

Fonction:

Définit le point de déclenchement de la protection contre les surcourants instantanés comme un pourcentage du courant de pleine charge du moteur.

2-7 Tempo. surint. inst

Range:

0 s* [0:00 - 1:00 (min:s)]

Fonction:

Ralentit la réponse du MCD 500 à un surcourant, en évitant les déclenchements dus à des surcourants passagers.



7.6.4 Déclenchement lié à la fréquence

Le MCD 500 surveille la fréquence secteur pendant le fonctionnement et peut être configuré pour disjoncter si la fréquence varie au-delà de la tolérance spécifiée.

2-8 Ctrl fréquence

Option:

- Ne pas contrôler
- Démarrage seul
- Démar./Fct*
- Fct uniquement

Fonction:

Détermine à quel moment le démarreur surveille un déclenchement lié à la fréquence.

2-9 Variation fréq.

Option:

- ± 2 Hz
- ± 5 Hz*
- ± 10 Hz
- ± 15 Hz

Fonction:

Sélectionne la tolérance du démarreur progressif pour la variation de la fréquence.

N.B.!
Faire fonctionner le moteur hors de la fréquence spécifiée sur de longues périodes peut entraîner des dommages et des pannes prématurées.

2-10 Tempo. fréquence**Range:**

1 sec* [0:01 - 4:00 (min:s)]

Fonction:

Ralentit la réponse du MCD 500 aux perturbations de la fréquence, en évitant les déclenchements liés à des fluctuations momentanées.

**N.B.!**

Si la fréquence secteur tombe sous 35 Hz ou grimpe au-dessous de 75 Hz, le démarreur s'arrête immédiatement.

2-11 Tempo. redémarrage**Range:**

10 s* [00:01 - 60:00 (min:s)]

Fonction:

Le MCD 500 peut être configuré pour imposer une temporisation entre la fin d'un arrêt et le début du démarrage suivant. Pendant la temporisation de redémarrage, l'affichage indique le temps restant avant qu'une nouvelle tentative de démarrage se produise.

**N.B.!**

La temporisation de redémarrage est mesurée à partir de la fin de chaque arrêt. Les changements au niveau de la temporisation de redémarrage prennent effet immédiatement.

7

2-12 Ctrl temp. moteur**Option:**

Ne pas contrôler*

Contrôler

Fonction:

Détermine si le MCD 500 doit vérifier que le moteur a une capacité thermique suffisante pour un démarrage réussi. Le démarreur progressif compare la température calculée du moteur avec l'augmentation de température du dernier démarrage du moteur et fonctionne uniquement si le moteur est suffisamment froid pour démarrer correctement.

7.6 Entrées**3-1 Local/Distance****Option:**

LCL/DIS tout moment*

Cde locale unikut

Cde. distan. unikut

Fonction:

Définit à quel moment les touches **AUTO ON** et **HAND ON** peuvent être utilisées pour basculer en mode Hand On ou Auto On.

L'utilisateur peut basculer de la commande à distance à la commande locale et vice versa à tout moment.

Toutes les entrées distantes sont désactivées.

Définit si le démarreur peut être utilisé en mode Hand On ou Auto On.

3-2 Comm. à distance**Option:**

Cde distante désact.

Cde distante activée*

Fonction:

Définit si le démarreur acceptera les ordres de démarrage et d'arrêt provenant du réseau de communication série lorsqu'il est configuré en mode distant. Les ordres d'arrêt comm. forcé, de commande locale/à distance, de démarrage test et de reset sont toujours activés.

3-3 Fonction entrée A**Option:**

Sélect. régl. moteur*

Fonction:

Sélectionne la fonction de l'entrée A.

Le MCD 500 peut être configuré avec deux ensembles distincts de données du moteur. Les données du moteur principales sont programmées via les par. 1-1 à 1-16. Les données du moteur secondaires sont programmées aux par. 7-1 à 7-16.

	<p>Pour utiliser les données du moteur secondaires, le par. 3-3 doit être réglé sur Sélect. régl. moteur et 11, 16 doivent être fermées lorsqu'un ordre de démarrage est donné. Le MCD 500 vérifie quelles sont les données du moteur utilisées au démarrage et utilise ces mêmes données pour le cycle de démarrage et d'arrêt entier.</p>
Disjonct. entrée (OR)	<p>L'entrée A peut servir à déclencher le démarreur progressif. Lorsque le par. 3-3 est réglé sur Disjonct. entrée (OR), un circuit fermé au niveau de 11, 16 fait disjoncter le démarreur progressif (par. 3-5, 3-6, 3-7).</p>
Disjonct. entrée (FR)	<p>Lorsque le par. 3-3 est réglé sur Disjonct. entrée (FR), un circuit ouvert au niveau de 11, 16 fait disjoncter le démarreur progressif (par. 3-5, 3-6, 3-7).</p>
Sélect local/distance	<p>L'entrée A peut être utilisée pour choisir entre mode local et à distance, au lieu de se servir des touches sur le LCP. Lorsque l'entrée est ouverte, le démarreur est en mode local et peut être contrôlé via le LCP. Lorsque l'entrée est fermée, le démarreur est en mode à distance. Les touches HAND ON et AUTO ON sont désactivées et le démarreur progressif ignore tout ordre de sélection local ou à distance venant du réseau de communication série.</p> <p>Pour utiliser l'entrée A pour passer entre commande locale et à distance, le par. 3-1 doit être réglé sur LCL/DIS tout moment.</p>
Fct urgence	<p>En fonctionnement d'urgence, le démarreur progressif continue à fonctionner jusqu'à ce qu'il soit arrêté, en ignorant tous les déclenchements et les avertissements (voir par. 15-3 pour plus de précisions).</p> <p>La fermeture du circuit entre 11, 16 active le fonctionnement d'urgence.</p> <p>L'ouverture du circuit met un terme au fonctionnement d'urgence et le MCD 500 arrête le moteur.</p>
Arrêt d'urgence	<p>Le MCD 500 peut être commandé pour arrêter d'urgence le moteur, en ignorant le mode d'arrêt progressif défini au par. 1-10.</p> <p>Lorsque le circuit au niveau de 11, 16 est ouvert, le démarreur progressif permet au moteur de s'arrêter en roue libre.</p>
A-coup. vers l'avant	<p>Active l'exploitation en jogging en marche avant (ne fonctionne qu'en mode distant).</p>
Jogging sens inverse	<p>Active l'exploitation en jogging en sens inverse (ne fonctionne qu'en mode distant).</p>



3-4 Nom entrée A

Option:

Fonction:

Sélectionne un message à afficher sur le LCP lorsque l'entrée A est active.

Disjonction entrée*
Pression faible
Pression haute
Défaut pompe
Niveau bas
Niveau haut
Abs. de débit
Arrêt d'urgence
Contrôleur
PLC
Alarme vibrations

3-5 Disjonction entrée A

Option:

Fonction:

Définit à quel moment un déclenchement d'entrée peut survenir.

Toujours actif*	<p>Un déclenchement peut se produire à tout moment lorsque le démarreur progressif est sous tension.</p>
Fct uniquement	<p>Un déclenchement peut survenir alors que le démarreur progressif fonctionne, s'arrête ou démarre.</p>
Fct uniquement	<p>Un déclenchement peut arriver lorsque le démarreur progressif fonctionne.</p>

3-6 Tempo disj.. entrée A**Range:**

0 s* [0:00 - 4:00 (min:s)]

Fonction:

Définit le retard entre l'activation de l'entrée et le déclenchement du démarreur progressif.

3-7 Tempo init. entrée A**Range:**

0 s* [00:00 - 30:00 (min:s)]

Fonction:

Prévoit un retard avant qu'un déclenchement de l'entrée ne se produise. Le retard initial s'écoule dès la réception d'un signal de démarrage. L'état de l'entrée est ignoré jusqu'à l'expiration du retard initial.

3-8 Réinit. log. distance**Option:**

Fermé au repos*

Ouvert au repos

Fonction:

Sélectionne si l'entrée de reset à distance du MCD 500 (bornes 25, 18) est normalement ouverte ou normalement fermée.

7.7 Sorties**7****4-1 Fonction relais A****Option:**

Arrêt

Contacteur principal*

Fonctionnement

Disjonction

Avertissement

Délect. courant faible

Délect. courant fort

Délect. temp. moteur

Fonction:

Sélectionne la fonction du relais A (normalement ouvert).

Le relais A n'est pas utilisé.

Le relais se ferme lorsque le MCD 500 reçoit un ordre de démarrage et reste fermé tant que le moteur est alimenté par une tension.

Le relais se ferme lorsque le démarreur passe en état de marche.

Le relais se ferme lorsque le démarreur disjoncte.

Le relais se ferme lorsque le démarreur émet un avertissement.

Le relais se ferme lorsque la détection de courant bas s'active (par. 4-10 *Délect. courant faible*).Le relais se ferme lorsque la détection de courant haut s'active (par. 4-11 *Délect. courant fort*).Le relais se ferme lorsque l'indicateur de température du moteur s'active (par. 4-12 *Délect. temp. moteur*).**7.8.1 Temporisations du relais A**

Il est possible de configurer le MCD 500 pour qu'il attende avant l'ouverture ou la fermeture du relais A.

4-2 Tempo relais A/ON**Range:**

0 s* [0:00 - 5:00 (min:s)]

Fonction:

Règle le retard pour la fermeture du relais A.

4-3 Tempo relais A/OFF**Range:**

0 s* [0:00 - 5:00 (min:s)]

Fonction:

Définit le retard pour la ré-ouverture du relais A.

7.8.2 Relais B et C

Les paramètres 4-4 à 4-9 permettent de déterminer le fonctionnement des relais B et C de la même façon que les paramètres 4-1 à 4-3 permettent de configurer le relais A.

4-4 Fonction relais B**Option:****Fonction:**

Sélectionne la fonction du relais B (inverseur).

Arrêt	Le relais B n'est pas utilisé.
Contacteur principal	Le relais se ferme lorsque le MCD 500 reçoit un ordre de démarrage et reste fermé tant que le moteur est alimenté par une tension.
Fonctionnement*	Le relais se ferme lorsque le démarreur passe en état de marche.
Disjonction	Le relais se ferme lorsque le démarreur disjoncte.
Avertissement	Le relais se ferme lorsque le démarreur émet un avertissement.
Délect. courant faible	Le relais se ferme lorsque la détection de courant bas s'active (par. 4-10 <i>Délect. courant faible</i>).
Délect. courant fort	Le relais se ferme lorsque la détection de courant haut s'active (par. 4-11 <i>Délect. courant fort</i>).
Délect. temp. moteur	Le relais se ferme lorsque l'indicateur de température du moteur s'active (par. 4-12 <i>Délect. temp. moteur</i>).

4-5 Tempo relais B/ON**Range:**

0 s* [0:00 - 5:00 (min:s)]

Fonction:

Règle le retard pour la fermeture du relais B.

4-6 Tempo relais B/OFF**Range:**

0 s* [0:00 - 5:00 (min:s)]

Fonction:

Définit le retard pour la ré-ouverture du relais B.

4-7 Fonction relais C**Option:****Fonction:**

Sélectionne la fonction du relais C (normalement ouvert).

Arrêt	Le relais C n'est pas utilisé.
Contacteur principal	Le relais se ferme lorsque le MCD 500 reçoit un ordre de démarrage et reste fermé tant que le moteur est alimenté par une tension.
Fonctionnement	Le relais se ferme lorsque le démarreur passe en état de marche.
Disjonction*	Le relais se ferme lorsque le démarreur disjoncte.
Avertissement	Le relais se ferme lorsque le démarreur émet un avertissement.
Délect. courant faible	Le relais se ferme lorsque la détection de courant bas s'active (par. 4-10 <i>Délect. courant faible</i>).
Délect. courant fort	Le relais se ferme lorsque la détection de courant haut s'active (par. 4-11 <i>Délect. courant fort</i>).
Délect. temp. moteur	Le relais se ferme lorsque l'indicateur de température du moteur s'active (par. 4-12 <i>Délect. temp. moteur</i>).

4-8 Tempo relais C/ON**Range:**

0 s* [0:00 - 5:00 (min:s)]

Fonction:

Règle le retard pour la fermeture du relais C.

4-9 Tempo relais C/OFF**Range:**

0 s* [0:00 - 5:00 (min:s)]

Fonction:

Règle le retard pour la ré-ouverture du relais C.

7.8.3 Détection de courant bas et de courant haut

Le MCD 500 dispose de détections de courant bas et haut pour fournir un avertissement anticipé en cas de fonctionnement anormal. Les détections de courant peuvent être configurées pour signaler un niveau de courant anormal en cours de fonctionnement, entre le niveau de fonctionnement normal et les niveaux de déclenchement pour sous-courant ou surcourant instantané. Ces indicateurs peuvent signaler la situation à un équipement externe via l'une des sorties programmables. Ils s'effacent lorsque le courant revient dans la plage de fonctionnement normal correspondant à 10 % du courant de pleine charge programmé du moteur.

4-10 Délect. courant faible**Range:**

50%* [1% - 100% FLC]

Fonction:

Définit le niveau auquel la détection de courant bas fonctionne, comme un pourcentage du courant de pleine charge du moteur.

4-11 Délect. courant fort**Range:**

100%* [50% - 600% FLC]

Fonction:

Définit le niveau auquel la détection de courant haut fonctionne, comme un pourcentage du courant de pleine charge du moteur.

7.8.4 Indicateur de température du moteur

Le MCD 500 a un indicateur de température du moteur qui fournit un avertissement anticipé en cas de fonctionnement anormal. L'indicateur peut signaler que le moteur fonctionne au-dessus de sa température normale de service, mais en dessous de la limite de surcharge. Il peut indiquer la situation à un équipement externe via l'une des sorties programmables.

4-12 Délect. temp. moteur**Range:**

80%* [0% - 160%]

Fonction:

Règle le niveau auquel l'indicateur de température du moteur s'active sous forme de pourcentage de la capacité thermique du moteur.

7

7.8.5 Sortie analogique A

Le MCD 500 dispose d'une sortie analogique qui peut être raccordée à un équipement connexe pour surveiller la performance du moteur.

4-13 Sortie ANA A**Option:****Fonction:**

Sélectionne les informations qui seront transmises via la sortie analogique A.

Courant (%FLC)*

Courant en tant que pourcentage du courant de pleine charge du moteur.

Temp. moteur (%)

Température du moteur sous forme de pourcentage du facteur de surcharge du moteur (calculé par le modèle thermique du démarreur progressif).

kW moteur (%)

Kilowatts du moteur. 100% correspond au courant de pleine charge du moteur (par. 1-1) multiplié par la tension de référence du secteur (par. 8-9). Le facteur de puissance est supposé être de 1,0.

$$\frac{\sqrt{3} \times V \times I_{FLC} \times fp}{1000}$$

kVA moteur (%)

Kilovoltampères du moteur. 100 % est le courant de pleine charge du moteur (par. 1-1) multiplié par la tension de référence du secteur (par. 8-9).

$$\frac{\sqrt{3} \times V \times I_{FLC}}{1000}$$

Pf moteur

Facteur de puissance du moteur, mesuré par le démarreur progressif.

4-14 Échel. analog. A**Option:****Fonction:**

Définit la plage de la sortie.

0-20 mA

4-20 mA*

4-15 Rég. max analog A**Range:**

100%* [0% - 600%]

Fonction:

Définit la limite supérieure de la sortie analogique pour correspondre au signal mesuré par un dispositif de mesure du courant externe.

4-16 Rég. min analog A

Range:

0%* [0% - 600%]

Fonction:

Détermine la limite inférieure de la sortie analogique pour correspondre au signal mesuré par un dispositif de mesure du courant externe.

7.8 Temps de démarrage/arrêt



La temporisation de démarrage automatique annule toute autre forme de commande. Le moteur est susceptible de démarrer sans préavis.

5-1 Type dém. auto

Option:

Fonction:

Détermine si le démarreur progressif démarre automatiquement après un délai spécifié ou à une heure de la journée.

Arrêt*	Le démarreur progressif ne démarre pas automatiquement.
Temporisation	Le démarreur progressif démarre automatiquement après une temporisation à partir de l'arrêt suivant, comme spécifié au par. 5-2.
Horloge	Le démarreur progressif démarre automatiquement à l'heure programmée au par. 5-2.

5-2 Tps dém. auto

Range:

1 min* [00:01 - 24:00 (h:min)]

Fonction:

Règle le moment auquel le démarreur progressif démarre automatique, sur une horloge au format de 24 heures.

5-3 Type arrêt auto

Option:

Fonction:

Détermine si le démarreur progressif s'arrête automatiquement après un retard spécifié ou à un moment de la journée.

Arrêt*	Le démarreur progressif ne s'arrête pas automatiquement.
Temporisation	Le démarreur progressif s'arrête automatiquement après un retard à partir du démarrage suivant, comme indiqué au par. 5-4.
Horloge	Le démarreur progressif s'arrête automatiquement à l'heure programmée au par. 5-4.

5-4 Tps arrêt auto

Range:

1 min* [00:01 - 24:00 (h:min)]

Fonction:

Détermine le moment où le démarreur progressif s'arrête automatiquement, sur une horloge au format 24 heures.

7.9 Réinitialisation automatique

Le MCD 500 peut être programmé pour réinitialiser automatiquement certains déclenchements, ce qui peut réduire les temps d'inactivité. Pour le reset automatique, les déclenchements sont divisés en trois catégories selon le risque pour le démarreur progressif :



Groupe	
A	Déséquilibre courant
	Défaut phase
	Perte de puissance
	Fréquence secteur
B	Minimum intensité
	Surcourant instantané
	Disjonction entrée A
C	Surcharge moteur
	Thermistance moteur
	Surtemp. démarreur

Les autres déclenchements ne peuvent pas être réinitialisés automatiquement.

Cette fonction est idéale pour les installations à distance utilisant une commande à deux fils en mode Auto On. Si le signal de démarrage à deux fils est présent après un reset automatique, le MCD 500 redémarre.

6-1 Action réinit. auto

Option:

Fonction:

Sélectionne les déclenchements qui peuvent être réinitialisés automatiquement.

Pas de réinit. auto*

Réinit.groupe A

Réinit. groupes A et B

Réinit. gr. A, B et C

6-2 Réinit. maximum

Range:

1* [1 - 5]

Fonction:

Définit le nombre de redémarrage automatique du démarreur progressif s'il disjoncte de façon continue. Le compteur de réinitialisation augmente de un à chaque fois que le démarreur progressif se réinitialise automatiquement et diminue de un à chaque cycle de démarrage/arrêt réussi.



N.B.!

Le compteur de réinitialisation revient à 0 si le démarreur est réinitialisé manuellement.

7.10.1 Temporisation de réinitialisation automatique

Le MCD 500 peut être réglé pour attendre un temps avant réinitialisation automatique d'un déclenchement. Des retards distincts peuvent être définis pour les déclenchements des groupes A et B ou du groupe C.

6-3 Tempo réinit. gr. A&B

Range:

5 s* [00:05 - 15:00 (min:s)]

Fonction:

Permet de régler la temporisation de remise à zéro automatique des arrêts des groupes A et B.

6-4 Tempo réinit. grp. C

Range:

5 min* [5 - 60 (minutes)]

Fonction:

Permet de régler la temporisation de remise à zéro automatique des arrêts du groupe C.

7.10 Réglages secondaires du moteur

7-1 Courant nom. mot. 2

Range:

[Dépend du moteur]

Fonction:

Adapte le démarreur au courant de pleine charge du second moteur. Entrer le courant de pleine charge (FLC) nominal indiqué sur la plaque signalétique du moteur.

7-2 Tps rotor bloqué 2

Range:

10 s* [0:01 - 2:00 (min:s)]

Fonction:

Règle la durée maximale de fonctionnement du moteur avec le courant lié au rotor bloqué depuis le démarrage à froid avant qu'il n'atteigne sa température maximale. Configurer conformément à la fiche technique du moteur.

Si cette information n'est pas disponible, nous recommandons une valeur inférieure à 20 secondes.

7-3 Mode démar. 2

Option:

Courant constant

Régulation adaptative*

Fonction:

Sélectionne le mode de démarrage pour le moteur secondaire.

7-4 Limite courant 2

Range:

350%* [100% - 600% FLC]

Fonction:

Règle la limite de courant pour le courant constant et le démarrage progressif par rampe de courant comme un pourcentage du courant de pleine charge du moteur.

7-5 Courant initial 2

Range:

350%* [100% - 600% FLC]

Fonction:

Règle le niveau du courant de démarrage initial pour le démarrage par rampe de courant, sous forme de pourcentage du courant de pleine charge du moteur. Le régler de manière à ce que le moteur commence à accélérer immédiatement après qu'un démarrage a été lancé.

Si le démarrage par rampe de courant n'est pas nécessaire, régler le courant initial équivalent à la limite de courant.

7-6 Rampe démarrage 2

Range:

10 s* [1-180 s]

Fonction:

Règle le temps de démarrage total pour un démarrage par régulation adaptative RAA ou le temps de rampe pour un démarrage par rampe de courant (depuis le courant initial à la limite de courant).

7-7 Niveau démar. 2

Range:

500%* [100% - 700% FLC]

Fonction:

Règle le niveau de courant du démarrage kick.

7-8 Temps démarrage 2

Range:

0000 ms* [0 - 2000 ms]

Fonction:

Sélectionne la durée du démarrage kick. Un réglage de 0 désactive le démarrage kick.

7-9 Tps démar. excess.2

Range:

20 s* [0:00 - 4:00 (min:s)]

Fonction:

Le temps de démarrage excessif est le temps maximal pendant lequel le MCD 500 tente de démarrer le moteur. Si le moteur n'atteint pas la pleine vitesse dans la limite programmée, le démarreur disjoncte. Régler sur une durée légèrement plus longue que nécessaire pour un démarrage réussi en conditions normales. Un réglage de 0 désactive la protection du temps de démarrage excessif.

Régler le temps excédentaire pour le second moteur.

7-10 Mode d'arrêt 2**Option:**

Arrêt sur lancée*

Arrêt progressif TVR

Régulation adaptative

Frein

Fonction:

Sélectionne le mode d'arrêt pour le moteur secondaire.

7-11 Heure d'arrêt 2**Range:**

0 s* [0:00 - 4:00 (min:s)]

Fonction:

Règle le temps pour arrêter progressivement le moteur à l'aide de la rampe de tension temporisée ou la régulation adaptative (RAA). Si un contacteur principal est installé, le contacteur doit rester fermé jusqu'à la fin du temps d'arrêt. Utiliser une sortie programmable configurée sur Fonctionnement pour contrôler le contacteur principal. Définit le temps d'arrêt total en cas d'utilisation du frein.

7-12 Gain ctrl adapt 2**Range:**

75%* [1% - 200%]

Fonction:

Ajuste la performance de la régulation d'accélération adaptative RAA.



Nous recommandons de laisser le réglage du gain au niveau par défaut à moins que la performance RAA ne soit pas satisfaisante.

Si le moteur accélère ou décélère rapidement à la fin du démarrage ou de l'arrêt, augmenter le gain de 5 % à 10 %. Si la vitesse du moteur fluctue pendant le démarrage ou l'arrêt, diminuer légèrement le réglage du gain.

7-13 Profil démar. adapt 2**Option:**

Accél. anticipée

Accél. constante*

Accélération tardive

Fonction:

Sélectionne le profil qu'utilise le MCD 500 pour un démarrage progressif avec régulation d'accélération adaptative RAA.

7-14 Profil arrêt adapt 2**Option:**

Décél. anticipée

Décél. constante*

Accélération tardive

Fonction:

Sélectionne le profil que le MCD 500 utilisera pour un arrêt progressif avec régulation d'accélération adaptative RAA.

7-15 Couple freinage 2**Range:**

20%* [20 - 100%]

Fonction:

Règle le niveau du couple de freinage qu'utilise le MCD 500 pour ralentir le moteur.

7-16 Tps freinage 2**Range:**

1 s* [1 - 30 s]

Fonction:

Définit la durée d'injection de courant continu pendant un arrêt par freinage.

**N.B.!**

Le par. 7-16 est utilisé conjointement avec le par. 7-11.

7.11 Affichage

8-1 Langue

Option:
Fonction:

Détermine la langue utilisée sur le LCP pour afficher les messages et les retours.

English*

Chinois (中文)

Espagnol (Español)

Allemand (Deutsch)

Portugais (Português)

Français (Français)

Italien (Italiano)

Russe (Русский)

7.12.1 Écran programmable par l'utilisateur

Sélectionne les quatre éléments à afficher sur l'écran de surveillance programmable.

8-2 Ecran util. sup. G.

Option:
Fonction:

Détermine l'élément à afficher dans la partie supérieure gauche de l'écran.

Vide

N'affiche aucune donnée dans la zone sélectionnée, afin de pouvoir montrer les messages longs sans chevauchement.

État démarreur

L'état de fonctionnement du démarreur (démarrage, fonctionnement, arrêt ou déclenchement). Uniquement disponible pour "sup. G." et "inf. G.".

Courant moteur

Le courant moyen mesuré sur les trois phases.

Pf moteur*

Le facteur de puissance du moteur mesuré par le démarreur progressif.

Fréquence secteur

La fréquence moyenne mesurée sur les trois phases.

kW moteur

La puissance de fonctionnement du moteur en kilowatts.

CV moteur

La puissance de fonctionnement du moteur en chevaux-puissance.

Temp. moteur

La température du moteur calculée par le modèle thermique.

kWh

Le nombre de kilowatts/heure du moteur entraîné par le démarreur progressif.

Heures de fct

Le nombre d'heures de fonctionnement du moteur par l'intermédiaire du démarreur progressif.

8-3 Ecran util. sup. D.

Option:
Fonction:

Sélectionne l'élément affiché dans la partie supérieure droite de l'écran.

Vide*

N'affiche aucune donnée dans la zone sélectionnée, afin de pouvoir montrer les messages longs sans chevauchement.

État démarreur

L'état de fonctionnement du démarreur (démarrage, fonctionnement, arrêt ou déclenchement). Uniquement disponible pour "sup. G." et "inf. G.".

Courant moteur

Le courant moyen mesuré sur les trois phases.

Pf moteur

Le facteur de puissance du moteur mesuré par le démarreur progressif.

Fréquence secteur

La fréquence moyenne mesurée sur les trois phases.

kW moteur

La puissance de fonctionnement du moteur en kilowatts.

CV moteur

La puissance de fonctionnement du moteur en chevaux-puissance.

Temp. moteur

La température du moteur calculée par le modèle thermique.

kWh

Le nombre de kilowatts/heure du moteur entraîné par le démarreur progressif.

Heures de fct

Le nombre d'heures de fonctionnement du moteur par l'intermédiaire du démarreur progressif.

8-4 Ecran util. inf. G.**Option:****Fonction:**

Définit l'élément à afficher dans la partie inférieure gauche de l'écran.

Vide

N'affiche aucune donnée dans la zone sélectionnée, afin de pouvoir montrer les messages longs sans chevauchement.

État démarreur

L'état de fonctionnement du démarreur (démarrage, fonctionnement, arrêt ou déclenchement). Uniquement disponible pour "sup. G." et "inf. G.".

Courant moteur

Le courant moyen mesuré sur les trois phases.

Pf moteur

Le facteur de puissance du moteur mesuré par le démarreur progressif.

Fréquence secteur

La fréquence moyenne mesurée sur les trois phases.

kW moteur

La puissance de fonctionnement du moteur en kilowatts.

CV moteur

La puissance de fonctionnement du moteur en chevaux-puissance.

Temp. moteur

La température du moteur calculée par le modèle thermique.

kWh

Le nombre de kilowatts/heure du moteur entraîné par le démarreur progressif.

Heures de fct*

Le nombre d'heures de fonctionnement du moteur par l'intermédiaire du démarreur progressif.

8-5 Ecran util. inf. D.**Option:****Fonction:**

Définit l'élément à afficher dans la partie inférieure droite de l'écran.

Vide*

N'affiche aucune donnée dans la zone sélectionnée, afin de pouvoir montrer les messages longs sans chevauchement.

État démarreur

L'état de fonctionnement du démarreur (démarrage, fonctionnement, arrêt ou déclenchement). Uniquement disponible pour "sup. G." et "inf. G.".

Courant moteur

Le courant moyen mesuré sur les trois phases.

Pf moteur

Le facteur de puissance du moteur mesuré par le démarreur progressif.

Fréquence secteur

La fréquence moyenne mesurée sur les trois phases.

kW moteur

La puissance de fonctionnement du moteur en kilowatts.

CV moteur

La puissance de fonctionnement du moteur en chevaux-puissance.

Temp. moteur

La température du moteur calculée par le modèle thermique.

kWh

Le nombre de kilowatts/heure du moteur entraîné par le démarreur progressif.

Heures de fct

Le nombre d'heures de fonctionnement du moteur par l'intermédiaire du démarreur progressif.

7

7.12.2 Graphiques de performance

Le menu Enregistrements permet à l'utilisateur de visualiser les données de fonctionnement sur des graphiques en temps réel.

Les informations les plus récentes sont affichées sur le côté droit de l'écran. Le graphique peut être mis en pause pour analyser les données en appuyant sur le bouton OK et en le maintenant enfoncé. Pour relancer le graphique, appuyer sur le bouton OK et le maintenir enfoncé.

8-6 Graph. base de tps**Option:****Fonction:**

Définit l'échelle de temps du graphique. Le graphique remplace progressivement les anciennes données par des données récentes.

10 secondes*

30 secondes

1 minute

5 minutes

10 minutes

30 minutes

1 heure

8-7 Graph. rég. max

Range:

400%* [0% - 600%]

Fonction:

Ajuste la limite supérieure du graphique de performance.

8-8 Graph. rég. min

Range:

0%* [0% - 600%]

Fonction:

Ajuste la limite inférieure du graphique de performance.

8-9 Tension sect. réf.

Range:

400 V* [100 - 690 V]

Fonction:

Définit la tension nominale pour les fonctions de surveillance du LCP. Ceci sert à calculer les kilowatts et les kilovoltampères du moteur, mais cela n'affecte pas la protection de contrôle du moteur du MCD 500.

Entrer la tension secteur mesurée.

7.12 Paramètres restreints

15-1 Code accès

Range:

0000* [0000 - 9999]

Fonction:

Détermine le code d'accès pour accéder aux outils de simulation et aux réinitialisations de compteurs ou à la section restreinte du menu de programmation (groupe de paramètres 15 et suivants).

Utiliser les touches **BACK** et **OK** pour sélectionner le chiffre à modifier et appuyer sur les touches ▲ et ▼ pour changer la valeur.

N.B.!
En cas de perte du code d'accès, contacter le fournisseur local pour obtenir le code d'accès principal qui permet de reprogrammer un nouveau code d'accès.

15-2 Verrouill. réglages

Option:

Fonction:

Sélectionne si le LCP permet de modifier les paramètres via le menu de programmation.

Lecture et écriture*

Permet aux utilisateurs de modifier les valeurs des paramètres dans le menu de programmation.

Lecture seule

Empêche les utilisateurs de changer les valeurs de paramètres dans le menu de programmation. Les valeurs des paramètres sont uniquement lisibles.

Pas d'accès

Empêche les utilisateurs de régler les paramètres dans le menu de programmation sauf si un code d'accès est saisi.

N.B.!
Les changements de l'option Verrouill. réglages ne prennent effet qu'une fois que le menu de programmation a été fermé.

15-3 Fct urgence

Option:

Fonction:

Définit si le démarreur progressif permet ou non une exploitation en fonctionnement d'urgence. En fonctionnement d'urgence, le démarreur progressif démarre (s'il n'est pas déjà en marche) et continue à fonctionner jusqu'à la fin du fonctionnement d'urgence, en ignorant les ordres d'arrêt et les déclenchements.

Le fonctionnement d'urgence est contrôlé à l'aide d'une entrée programmable.

15-4 Etalonnage courant**Range:**

100%* [85% - 115%]

Fonction:

Étalonnage courant permet d'étalonner les circuits de surveillance du courant du démarreur progressif pour obtenir les résultats d'un dispositif de mesure du courant externe.

Utiliser la formule suivante pour déterminer le réglage nécessaire :

$$\text{Étalonnage (\%)} = \frac{\text{Courant indiqué sur l'affichage 500 du MCD}}{\text{Courant mesuré par un dispositif externe}}$$

$$\text{p.ex. } 102\% = \frac{66 \text{ A}}{65 \text{ A}}$$

**N.B.!**

Ce réglage affecte toutes les fonctions fondées sur le courant.

15-5 Tps cont. secteur**Range:**

150 ms* [100 - 2000 ms]

Fonction:

Définit la durée du retard entre le moment où le démarreur commute la sortie du contacteur principal (bornes 13, 14) et celui où il lance les vérifications de prédémarrage (avant le démarrage) ou il passe à l'état Pas prêt (après un arrêt). La régler en fonction des spécifications du contacteur principal utilisé.

15-6 Tps cont. bipasse**Range:**

150 ms* [100 - 2000 ms]

Fonction:

Régler le démarreur de manière à correspondre au temps de fermeture du contacteur de bipasse. La régler conformément aux spécifications du contacteur de bipasse utilisé. Une durée trop courte déclenchera le démarreur.

15-7 Raccordement du moteur**Option:**

Détection auto*

En ligne

Connexion étoile

Fonction:

La sélection du démarreur progressif entraîne la détection automatique du format de la connexion au moteur.

15-8 Couple de jogging**Range:**

50%* [20% - 100%]

Fonction:

Définit le niveau de couple pour le jogging. Voir la section *Exploitation en jogging* pour plus de détails.

**N.B.!**

Le réglage du par. 15-8 au-dessus de 50 % peut accroître les vibrations de l'arbre.

7.13 Action protection**16-1 - 16-12 Action protection****Option:****Fonction:**

Sélectionne la réponse du démarreur progressif à chaque protection.

- 16-1 Surcharge moteur
- 16-2 Déséquilibre courant
- 16-3 Minimum courant

- 16-4 Surintensité inst
- 16-5 Fréquence
- 16-6 Temp. radiateur exc.
- 16-7 Tps démar. excessif
- 16-8 Décl. entrée A
- 16-9 Thermistance moteur
- 16-10 Démarreur/comm.
- 16-11 Comm. réseau
- 16-12 Batterie/horloge

Disjonct. démarreur*

Avert. et journal

Journal uniquement

7.14 Paramètres d'usine

Ces paramètres sont réservés à une utilisation en usine et ne sont pas accessibles à l'utilisateur.

8 Outils

Pour accéder au menu Outils, ouvrir le menu principal, naviguer jusqu'à Outils et appuyer sur **OK**.

8.1 Réglage de la date et l'heure

Pour définir la date et l'heure :

1. Ouvrir le menu Outils.
2. Naviguer jusqu'à l'écran *Régler date&heure*.
3. Appuyer sur la touche **OK** pour passer en mode édition.
4. Appuyer sur la touche **OK** pour sélectionner la partie de la date ou de l'heure à modifier.
5. Utiliser les touches ▲ et ▼ pour changer la valeur.

Pour enregistrer les modifications, appuyer sur la touche **OK** à plusieurs reprises. Le MCD 500 confirme alors les changements. Pour annuler les modifications, appuyer plusieurs fois sur la touche **BACK**.

8.2 Chargement/enregistrement des réglages

Le MCD 500 comporte les options suivantes :

- Charger régl. défaut : charger les paramètres du MCD 500 avec leurs valeurs par défaut.
- Charger rég. utilis.1 : recharger les réglages des paramètres enregistrés précédemment à partir d'un fichier interne.
- Enreg. rég. utilis.1 : enregistrer les réglages des paramètres actuels dans un fichier interne.

Outre le fichier de valeurs d'usine par défaut, le MCD 500 peut enregistrer un fichier de paramètres définis par l'utilisateur. Ce fichier contient les valeurs par défaut jusqu'à ce qu'un fichier d'utilisateur soit enregistré.

Pour charger ou enregistrer les réglages des paramètres :

1. Ouvrir le menu Outils.
2. Utiliser la touche ▼ pour sélectionner la fonction requise, puis appuyer sur la touche **OK**.
3. Sur l'invite de confirmation, sélectionner OUI pour confirmer ou NON pour annuler, puis **OK** pour charger/enregistrer la sélection ou quitter l'écran.

Outils	Charger régl. défaut Charger rég. utilis.1 Enreg. rég. utilis.1
	Charger régl. défaut Non Oui

Lorsque l'action est terminée, l'écran affiche rapidement un message de confirmation puis revient aux écrans d'état.

8.3 Reset du modèle thermique



N.B.!

Cette fonction est protégée par un code d'accès de sécurité.

Le logiciel de modélisation thermique avancée du MCD 500 surveille en permanence la performance du moteur. Cela permet au MCD 500 de calculer la température du moteur et sa capacité à démarrer correctement à tout moment.

Le modèle thermique peut être réinitialisé si nécessaire.

1. Ouvrir Outils.
2. Atteindre Reset modèle therm. et appuyer sur **OK**.
3. Sur l'invite de confirmation, appuyer sur **OK** pour confirmer puis saisir le code d'accès ou appuyer sur **BACK** pour annuler l'action.
4. Choisir Réinitialisation ou Pas de réinit., puis appuyer sur **OK**. Lorsque le modèle thermique a été réinitialisé, le MCD 500 revient à l'écran précédent.

Reset modèle therm.
M1 X%
OK pour réinitialiser

Reset modèle therm.
Pas de réinit.
Réinitialisation

8



Le réglage du modèle thermique du moteur peut compromettre la vie du moteur et doit être uniquement effectué en cas d'urgence.

8.4 Simulation de protection



N.B.!

Cette fonction est protégée par un code d'accès de sécurité.

Les fonctions de simulation logicielle permettent de tester le fonctionnement du démarreur progressif et les circuits de commande sans raccorder le démarreur progressif à la tension secteur.

Le MCD 500 peut simuler chacune des protections afin de confirmer que le démarreur progressif répond correctement et signale la situation sur l'affichage et sur le réseau de communication.

Utilisation de la simulation de protection :

1. Ouvrir le menu principal.
2. Défiler jusqu'à Protection sim et appuyer sur **OK**.
3. Utiliser les touches ▲ et ▼ pour sélectionner la protection à simuler.
4. Appuyer sur **OK** pour simuler la protection sélectionnée.
5. Le message de protection s'affiche lorsque l'on appuie sur **OK**. La réponse du démarreur progressif dépend du réglage Action protection (groupe de paramètres 16).
6. Appuyer sur **BACK** pour revenir à la liste des simulations.
7. Utiliser les flèches ▲ et ▼ pour choisir une autre simulation ou appuyer sur **BACK** pour retourner au menu principal.

MS1	000.0A	0000.0kW
Disjoncté		
Protection sélectionnée		

N.B.!
 Si la protection fait disjoncter le démarreur progressif, réinitialiser avant de simuler une autre protection. Si l'action de protection est réglée sur Avert. ou journal, aucune réinitialisation n'est nécessaire.
 Si la protection est réglée sur Avert. et journal, le message d'avertissement peut être lu uniquement lorsque l'on appuie sur la touche **OK**.
 Si la protection est définie sur Journal uniquement, rien ne s'affiche à l'écran mais une entrée apparaît dans le journal.

8.5 Simulation des signaux de sortie

N.B.!
 Cette fonction est protégée par un code d'accès de sécurité.

Le LCP permet à l'utilisateur de simuler l'émission des signaux de sortie pour confirmer que les relais de sortie fonctionnent correctement.

N.B.!
 Pour tester le fonctionnement des indicateurs (température du moteur et courant faible/élevé), régler un relais de sortie sur la fonction appropriée et surveiller le comportement du relais.

Pour utiliser la simulation de signaux de sortie :

1. Ouvrir le menu principal.
2. Accéder à Signal de sortie sim et appuyer sur **OK**, puis saisir le code d'accès.
3. Utiliser les touches ▲ et ▼ pour sélectionner une simulation, puis appuyer sur **OK**.
4. Utiliser les touches ▲ et ▼ pour activer et désactiver le signal.
 Pour confirmer le bon fonctionnement, surveiller l'état de la sortie.
5. Appuyer sur **BACK** pour revenir à la liste des simulations.

Relais prog. A

Inactif

Actif



8.6 État des E/S digitales

Cet écran indique l'état actuel des E/S digitales dans l'ordre.

La ligne supérieure de l'écran indique l'entrée de démarrage, d'arrêt, de reset et programmable.

La ligne inférieure de l'écran affiche les sorties programmables A, B et C.

La capture d'écran montre l'entrée d'arrêt (17) comme fermée (1) et les entrées de démarrage, de reset et d'entrée A (15, 25, 11) comme ouvertes (0).
 Le relais A (13, 14) est fermé et les relais B et C (21, 22, 24 et 33, 34) sont ouverts.

État des E/S digitales

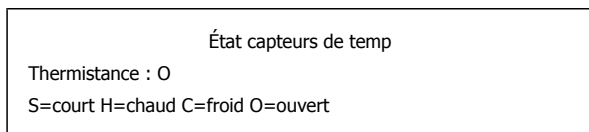
Entrées : 0100

Sorties : 100

8.7 État des capteurs de température

Cet écran indique l'état de la thermistance du moteur.

La capture d'écran montre l'état de la thermistance comme étant ouvert (O).



8.8 Journal d'alarme

La touche **Alarm Log** ouvre les journaux d'alarmes qui contiennent un journal des arrêts, un journal d'événements et des compteurs qui conservent des informations sur l'historique de fonctionnement du MCD 500.

8.9.1 Journal des déclenchements

Le journal des déclenchements contient les détails sur les huit derniers déclenchements, en incluant la date et l'heure d'apparition du déclenchement. Le déclenchement 1 est le plus récent et le déclenchement 8 est le plus ancien enregistré.

Pour ouvrir le journal des déclenchements :

1. Ouvrir les journaux d'alarmes.
2. Naviguer jusqu'à Journal des disjonct. et appuyer sur **OK**.
3. Utiliser les touches ▲ et ▼ pour sélectionner un déclenchement à visualiser et appuyer sur **OK** pour afficher les détails.

Pour fermer le journal et revenir à l'affichage principal, appuyer sur **BACK**.

8.9.2 Journal des événements

Le journal des événements enregistre des détails horodatés sur les 99 derniers événements du démarreur (actions, avertissements et déclenchements), en incluant la date et l'heure de l'événement. L'événement 1 est le plus récent et l'événement 99 est le plus ancien.

Pour ouvrir le journal des événements :

1. Ouvrir les journaux d'alarmes.
2. Naviguer jusqu'à Journal des événements et appuyer sur **OK**.
3. Utiliser les touches ▲ et ▼ pour sélectionner un événement à visualiser et appuyer sur **OK** pour afficher les détails.

Pour fermer le journal et revenir à l'affichage principal, appuyer sur **BACK**.

8.9.3 Compteurs



N.B.!

Cette fonction est protégée par un code d'accès de sécurité.

Les compteurs de performance conservent des statistiques sur l'exploitation du démarreur :

- Heures de fonctionnement (sur la durée de vie et depuis la dernière réinitialisation du compteur)
- Nombre de démarrages (sur la durée de vie et depuis la dernière réinitialisation du compteur)
- kWh du moteur (sur la durée de vie et depuis la dernière réinitialisation du compteur)
- Nombre de réinitialisations du modèle thermique

Les compteurs réinitialisables (heures de fonctionnement, démarrages et kWh du moteur) ne peuvent l'être que si le code d'accès correct est saisi.

Pour visualiser les compteurs :

1. Ouvrir les journaux d'alarmes.
2. Naviguer jusqu'à Compteurs et appuyer sur **OK**.
3. Utiliser les touches ▲ et ▼ pour se déplacer entre les compteurs. Appuyer sur **OK** pour visualiser les détails.
4. Pour réinitialiser un compteur, appuyer sur **OK** puis saisir le code d'accès. Sélectionner Réinitialisation, puis appuyer sur **OK** pour confirmer.

Pour fermer le compteur et revenir aux journaux d'alarmes, appuyer sur **BACK**.

9 Dépannage

Lorsqu'une condition de protection est détectée, le MCD 500 la consigne dans le journal d'événements et peut aussi disjoncter ou émettre un avertissement. Le réponse du démarreur progressif à certaines protections peut dépendre des réglages Action protection (groupe de paramètres 16).

Si le MCD 500 disjoncte, il faut le réinitialiser avant de le redémarrer. Si le MCD 500 a émis un avertissement, il se réinitialise tout seul une fois que la cause de l'avertissement a été supprimée.

Certaines protections entraînent un déclenchement fatal. Cette réponse est prédéfinie et ne peut pas être annulée. Ces mécanismes de protection sont conçus pour protéger le démarreur progressif ou peuvent être causés par une panne au sein du démarreur progressif.

9.1 Messages de déclenchement

Ce tableau répertorie les mécanismes de protection du démarreur progressif et la cause probable du déclenchement. Certaines protections peuvent être ajustées dans le groupe de paramètres 2 *Protection* et le groupe de paramètres 16 *Action protection*. Les autres réglages sont des protections intégrées au système et ne peuvent pas être modifiés.

Affichage	Cause possible/solution suggérée
Batterie/horloge	Une erreur de vérification s'est produite sur l'horloge temps réel ou la tension de la batterie de secours est trop basse. Si la batterie est faible et que l'alimentation est coupée, les réglages de date et d'heure seront perdus. Reprogrammer la date et l'heure. Par. concernés : 16-12
Déséquilibre courant	Un déséquilibre du courant peut être causé par des problèmes liés au moteur, à l'environnement ou à l'installation, tels que : <ul style="list-style-type: none"> - déséquilibre sur la tension secteur d'entrée, - problème avec les enroulements du moteur, - légère charge sur le moteur. Un déséquilibre du courant peut aussi provenir d'un câblage incorrect entre le contacteur de bipasse externe et le démarreur progressif ou d'un problème interne au démarreur progressif, notamment un thyristor avec un circuit ouvert défectueux. Un thyristor défectueux ne peut être diagnostiqué avec certitude qu'en le remplaçant et en vérifiant le fonctionnement du démarreur. Par. concernés : 2-2, 2-3, 16-2
Tps démar. excessif	Un défaut de temps de démarrage excessif peut survenir dans les conditions suivantes : <ul style="list-style-type: none"> - le réglage du courant de pleine charge est erroné, - le réglage de la limite de courant est trop bas, - le temps de rampe de démarrage est réglé sur un temps plus long que le temps de démarrage excessif. Le temps de rampe de démarrage défini est trop court pour une charge à forte inertie lorsque l'on utilise la régulation d'accélération adaptative. Par. concernés : 1-1, 1-6, 1-4, 1-9, 7-9, 7-1, 7-6, 7-4, 16-7
Cour. nom. trop haut	Le MCD 500 peut supporter des valeurs de courant de pleine charge du moteur plus élevées lorsqu'il est raccordé au moteur par une configuration en triangle intérieur plutôt que par une connexion en ligne. Si le démarreur progressif est raccordé en ligne mais que le courant de pleine charge du moteur sélectionné est supérieur au maximum en ligne, le démarreur progressif disjoncte au démarrage. Par. concernés : 1-1, 7-1
Fréquence	La fréquence du secteur a dépassé la plage spécifiée. Contrôler si d'autres équipements dans la zone pourraient affecter l'alimentation secteur (notamment des variateurs de fréquence). Si le MCD 500 est raccordé à une alimentation par groupe électrogène, ce dernier peut être trop petit ou présenter un problème de régulation de vitesse. Par. concernés : 2-8, 2-9, 2-10, 16-5

Affichage	Cause possible/solution suggérée
Surtemp. radiateur	<p>Vérifier que les ventilateurs de refroidissement fonctionnent. Si le démarreur est installé dans une protection, vérifier que la ventilation est adaptée.</p> <p>Sur les modèles avec bipasse interne, les ventilateurs de refroidissement tournent :</p> <ul style="list-style-type: none"> - pendant la séquence de démarrage et pendant 10 minutes après la transition au mode marche, - pendant 10 minutes après l'arrêt. <p>Sur les modèles sans bipasse interne, les ventilateurs de refroidissement se déclenchent depuis un démarrage jusqu'à 10 minutes après l'arrêt.</p> <p>Par. concernés : 16-6</p>
Disjonction entrée A	<p>Identifier et résoudre la condition qui a entraîné l'activation de l'entrée A.</p> <p>Par. concernés : 3-3, 3-4, 3-5, 3-6, 3-7, 16-8</p>
Surintensité inst	<p>Le moteur a subi une forte augmentation du courant, probablement due à une condition de rotor bloqué (goupille de cisaillement) en cours de fonctionnement. Cela peut être le signe d'une charge bloquée.</p> <p>Par. concernés : 2-6, 2-7, 16-4</p>
Erreur interne X	<p>Le MCD 500 a disjoncté suite à une panne interne. Contacter le fournisseur local et lui indiquer le code de défaut (X).</p> <p>Par. concernés : aucun</p>
Défaut phase L1 Défaut phase L2 Défaut phase L3	<p>Pendant les vérifications de prédémarrage, le démarreur a repéré une perte de phase comme indiqué.</p> <p>En état de fonctionnement, le démarreur a détecté que le courant sur la phase concernée est descendu sous 3,3 % du courant de pleine charge programmé du moteur pendant plus d'une seconde, ce qui indique que la phase d'entrée ou la connexion au moteur a été perdue.</p> <p>Contrôler l'alimentation et les connexions d'entrée et de sortie du démarreur et du moteur.</p> <p>La perte de phase peut aussi être due à un thyristor défectueux, notamment un thyristor ayant un circuit ouvert défectueux. Un thyristor défectueux ne peut être diagnostiqué avec certitude qu'en le remplaçant et en vérifiant le fonctionnement du démarreur.</p> <p>Par. concernés : aucun</p>
L1-T1 court-circuité L2-T2 court-circuité L3-T3 court-circuité	<p>Pendant les vérifications de prédémarrage, le démarreur a détecté un thyristor court-circuité ou un court-circuit dans le contacteur de bipasse comme indiqué.</p> <p>Par. concernés : aucune</p>
Volts ctrl faibles	<p>Le rail 24 V CC interne a chuté sous le seuil des 19 V. Une fluctuation de l'alimentation de commande peut être à l'origine de cette baisse. Réinitialiser le déclenchement. Si le problème persiste :</p> <ul style="list-style-type: none"> • L'alimentation 24 V de la carte de circuits imprimés de commande principale ou • la carte de circuits imprimés du variateur bipasse (modèles en bipasse interne seulement) peut être défectueuse. <p>Ces déclenchements ne peuvent pas être réinitialisés. Contacter le fournisseur local pour tout conseil.</p> <p>Par. concernés : aucun</p>
Surcharge moteur/ Surcharge moteur 2	<p>Le moteur a atteint sa capacité thermique maximale. La surcharge peut être provoquée par :</p> <ul style="list-style-type: none"> - des réglages de protection du démarreur progressif non adaptés à la capacité thermique du moteur, - un nombre de démarrages excessifs par heure, - une vitesse de traitement excessive, - un dommage sur les enroulements du moteur. <p>Résoudre la cause de la surcharge et laisser le moteur refroidir.</p> <p>Par. concernés : 1-1, 1-2, 1-3, 1-4, 7-1, 7-2, 7-3, 7-4, 16-1</p>
Raccordement du moteur	<p>Le moteur n'est pas raccordé correctement au démarreur progressif pour une utilisation en ligne ou en triangle intérieur.</p> <ul style="list-style-type: none"> - Examiner chaque raccordement du moteur au démarreur progressif pour vérifier la continuité des circuits de puissance. - Contrôler les connexions au niveau du bornier du moteur. <p>Par. concernés : 15-7</p>
Thermistance moteur	<p>L'entrée de la thermistance du moteur a été activée et :</p> <ul style="list-style-type: none"> - la résistance à l'entrée de la thermistance a dépassé 3,6 kΩ pendant plus d'une seconde ; - l'enroulement du moteur a été en surchauffe ; identifier la cause de la surchauffe et laisser le moteur refroidir avant de redémarrer ; - l'entrée de la thermistance du moteur a été ouverte. <p>Note : si une thermistance de moteur valide n'est plus utilisée, une résistance de 1,2 kΩ doit être installée entre les bornes 05, 06.</p> <p>Par. concernés : 16-9</p>

Affichage	Cause possible/solution suggérée
Comm. réseau	Le maître du réseau a envoyé un ordre de déclenchement au démarreur ou il peut s'agir d'un problème de communication sur le réseau. Examiner le réseau pour chercher les causes de l'inactivité de la communication. Par. concernés : 16-11
Paramètre hors gamme	- Une valeur de paramètre se trouve en dehors de la plage valide. Le démarreur charge la valeur par défaut de tous les paramètres concernés. Appuyer sur MAIN MENU pour accéder au premier paramètre non valide et ajuster son réglage. Par. concernés : aucun
Séquence de phase	La séquence de phase sur les bornes d'entrée du démarreur progressif (L1, L2, L3) n'est pas valide. Vérifier la séquence de phase sur L1, L2, L3 et s'assurer que le réglage du par. 2-1 est adapté à l'installation. Par. concernés : 2-1
Perte de puissance	Le démarreur ne reçoit pas d'alimentation secteur sur une ou plusieurs phases lorsqu'un ordre de démarrage est donné. Vérifier que le contacteur principal se ferme lorsqu'un ordre de démarrage est donné et qu'il reste fermé jusqu'à la fin d'un ordre d'arrêt. Par. concernés : 15-5
Comm. démarreur	- Il y a un problème au niveau de la connexion entre le démarreur progressif et le module de communication optionnel. Retirer puis réinstaller le module. Si le problème persiste, contacter le fournisseur local. - Il y a une erreur de communication interne au sein du démarreur progressif. Contacter le fournisseur local. Par. concernés : 16-10
Cct thermistance	L'entrée de la thermistance a été activée et : - la résistance au niveau de l'entrée est tombée sous 20 Ω (la résistance à froid de la plupart des thermistances est supérieure à cette valeur) ou - un court-circuit s'est produit. Vérifier et résoudre cette situation. Contrôler qu'aucun PT100 (détecteur de température de résistance) n'est connecté à 05, 06. Par. concernés : aucun
Tps minimum courant	Le MCD 500 est dérivé en interne et a tiré un courant élevé pendant le fonctionnement. (Le déclenchement de la courbe de protection 10 A a été atteint ou le courant du moteur a grimpé à 600 % du réglage du courant de pleine charge du moteur.) Par. concernés : aucun
Minimum intensité	Le moteur a subi une forte baisse de courant, due à une perte de charge. Cela peut être lié à des composants cassés (arbres, courroies ou accouplements) ou à une pompe fonctionnant à sec. Par. concernés : 2-4, 2-5, 16-3
Opt. non acceptée	La fonction sélectionnée n'est pas disponible (p. ex. le jogging n'est pas pris en charge dans la configuration en triangle intérieur). Par. concernés : aucun

9.2 Défauts généraux

Ce tableau décrit les situations où le démarreur progressif ne fonctionne pas comme prévu mais ne disjoncte pas ou n'émet pas d'avertissement.

Symptôme	Cause probable
Le démarreur progressif ne répond pas aux ordres.	<ul style="list-style-type: none"> - Si le démarreur progressif ne répond pas à la touche RESET du LCP : Le démarreur progressif peut être en mode Auto On, dans ce cas il n'accepte que les ordres venant des entrées de commande distantes. En mode Auto On, le voyant Auto On sur le LCP est actif. Appuyer sur la touche Hand On ou Off pour activer le contrôle via le LCP (cela envoie aussi un ordre de démarrage ou d'arrêt au MCD 500). - Si le démarreur progressif ne répond pas aux ordres venant des entrées de commande : Le démarreur progressif peut être en mode Hand On, dans ce cas, il n'accepte que les ordres provenant du LCP. Lorsque le démarreur progressif est en mode de contrôle Hand On, le voyant Off ou Hand On du LCP est actif. Pour passer en mode Auto On, appuyer une fois sur la touche Auto On. Le câblage de commande est peut-être incorrect. Vérifier que les entrées de démarrage, d'arrêt et de réinitialisation à distance sont configurées correctement (=> <i>Câblage de commande</i> pour plus de précision). Les signaux vers les entrées à distance peuvent être erronés. Tester l'émission des signaux en activant chaque signal d'entrée un à un. Le voyant de l'entrée de commande à distance approprié doit s'allumer sur le LCP. Le démarreur progressif n'exécute un ordre de démarrage venant des entrées distantes que si l'entrée d'arrêt distante est inactive et l'entrée de réinitialisation distante activée (la LED Reset du démarreur sera allumée). - Si le démarreur progressif ne répond pas à un ordre de démarrage venant des commandes locale ou à distance : Le démarreur progressif attend peut-être que le retard de redémarrage expire. La durée du retard de redémarrage est contrôlée au par. 2-11 <i>Tempo. redémarrage</i>. Le moteur peut être trop chaud pour permettre un démarrage. Si le par. 2-12 <i>Ctrl temp. moteur</i> est réglé sur Contrôler, le démarreur progressif n'autorise un démarrage que lorsqu'il calcule que le moteur a la capacité thermique suffisante pour réaliser le démarrage avec succès. Attendre que le moteur refroidisse avant de tenter un autre démarrage. La fonction d'arrêt d'urgence est peut-être active. Si le par. 3-3 est réglé sur Arrêt d'urgence et si un circuit est ouvert sur l'entrée correspondante, le MCD 500 ne démarre pas. Si la situation d'arrêt d'urgence a été résolue, fermer le circuit sur l'entrée.
Le démarreur progressif ne contrôle pas le moteur correctement pendant le démarrage.	<ul style="list-style-type: none"> - La performance de démarrage peut être instable lorsque l'on utilise un réglage faible pour le courant de pleine charge du moteur (par. 1-1). Cela peut affecter l'utilisation sur un petit moteur de test avec un courant de pleine charge entre 5 A et 50 A. - Les condensateurs de correction du facteur de puissance (CFP) doivent être installés sur le côté alimentation du démarreur progressif. Pour contrôler un contacteur de condensateur CFP dédié, raccorder le contacteur aux bornes des relais de fonctionnement.
Le moteur n'atteint pas la vitesse maximale.	<ul style="list-style-type: none"> - Si le courant de démarrage est trop faible, le moteur ne produit pas un couple suffisant pour accélérer jusqu'à la vitesse maximale. Le démarreur progressif peut disjoncter en cas de temps de démarrage excessif. <div style="border: 1px solid black; padding: 5px; margin-top: 10px;">  <p>N.B.! S'assurer que les paramètres de démarrage du moteur sont adaptés à l'application et que l'on utilise bien le bon profil de démarrage du moteur. Si le par. 3-3 est réglé sur Sélect. régl. moteur, vérifier que l'entrée correspondante est dans l'état prévu.</p> </div> <ul style="list-style-type: none"> - La charge peut être bloquée. Inspecter la charge pour chercher une forte surcharge ou une situation de rotor bloqué.

Symptôme	Cause probable
Fonctionnement irrégulier du moteur.	<ul style="list-style-type: none"> - Les thyristors dans le MCD 500 nécessitent au moins un courant de 5 A pour se verrouiller. Si l'on teste le démarreur progressif sur un moteur avec un courant de pleine charge de moins de 5 A, les thyristors ne se déclenchent pas correctement.
L'arrêt progressif est trop rapide.	<ul style="list-style-type: none"> - Les réglages d'arrêt progressif ne sont pas appropriés pour le moteur et la charge. Examiner les réglages des par. 1-10, 1-11, 7-10 et 7-11. - Si le moteur est très légèrement chargé, l'arrêt progressif aura un effet limité.
Les fonctions de régulation d'accélération adaptative RAA, de freinage par injection de courant continu et de jogging ne fonctionnent pas.	<ul style="list-style-type: none"> - Ces caractéristiques ne sont disponibles qu'en cas d'installation en ligne. Si le MCD 500 est installé en triangle intérieur, ces caractéristiques ne fonctionnent pas.
Une réinitialisation ne survient pas après une réinitialisation automatique lorsque l'on utilise une commande à 2 fils distante.	<ul style="list-style-type: none"> - Le signal de démarrage à 2 fils distant doit être supprimé et réappliqué pour un redémarrage.
L'ordre de démarrage ou d'arrêt à distance annule les réglages de démarrage ou d'arrêt automatique lorsqu'une commande à 2 fils distante est utilisée.	<ul style="list-style-type: none"> - La fonction de démarrage ou d'arrêt automatique doit uniquement être utilisée en mode HAND ON ou en tandem avec le mode HAND OFF, commande à 3 et 4 fils.
Si RAA a été sélectionnée, le moteur a utilisé un démarrage ordinaire et/ou le second démarrage a été différent du premier.	<ul style="list-style-type: none"> - Le premier démarrage RAA utilise la limite de courant afin que le démarreur puisse apprendre à partir des caractéristiques du moteur. Les démarrages suivants utilisent RAA.
Déclenchement PANNE THERMISTANCE non réinitialisable, lorsqu'il y a une liaison entre l'entrée de thermistance 05, 06 ou lorsque la thermistance du moteur raccordée entre 05, 06 est supprimée définitivement.	<ul style="list-style-type: none"> - L'entrée de la thermistance est activée une fois qu'une liaison est installée et que la protection contre les courts-circuits a été activée. <p>Retirer la liaison puis charger l'ensemble des paramètres par défaut. Cela désactive l'entrée de la thermistance et élimine le déclenchement.</p> <p>Placer une résistance de 1,2 kΩ sur l'entrée de la thermistance.</p> <p>Régler la protection de la thermistance sur Journal uniquement (par. 16-9).</p>
Les réglages des paramètres ne peuvent pas être enregistrés.	<ul style="list-style-type: none"> - Veiller à enregistrer la nouvelle valeur en appuyant sur la touche OK après avoir ajusté le réglage du paramètre. Si l'on appuie sur BACK, le changement n'est pas enregistré. - Vérifier que le verrouillage des réglages (par. 15-2) est réglé sur Lecture et écriture. Si le verrouillage des réglages est activé, les réglages peuvent être visualisés mais non modifiés. Il faut connaître le code d'accès de sécurité pour changer la sélection du verrouillage des réglages. - L'EEPROM peut être défectueuse sur la carte de circuits imprimés de commande principale. Une EEPROM défectueuse peut aussi faire disjoncter le démarreur progressif. Le LCP affiche alors le message <i>Par. Hors plage de vitesse</i>. Contacter le fournisseur local pour tout conseil.

10

10 Spécifications

Alimentation

Tension secteur (L1, L2, L3)	
MCD5-xxxx-T5	200 V CA-525 V CA ($\pm 10\%$)
MCD5-xxxx-T7	380 V CA-600 V CA ($\pm 10\%$) (connexion triangle intérieur)
MCD5-xxxx-T7	380 V CA-690 V CA ($\pm 10\%$) (alimentation en étoile mise à la terre uniquement)
Tension de commande (A4, A5, A6)	
CV1 (A5, A6)	24 V CA/CC ($\pm 20\%$)
CV2 (A5, A6)	110~120 V CA (+10 %/-15 %)
CV2 (A4, A6)	220~240 V CA (+10 %/-15 %)
Consommation de courant (maximum)	
CV1	2,8 A
CV2 (110-120 V CA)	1 A
CV2 (220-240 V CA)	500 mA
Fréquence secteur	50/60 Hz ($\pm 10\%$)
Tension d'isolation nominale vers la terre	600 V CA
Tension nominale de tenue aux chocs	4 kV
Désignation de forme	Forme 1 de démarreur de moteur à semi-conducteurs, dérivé ou continu

Capacité de court-circuit

Coordination avec des fusibles semi-conducteurs	Type 2
Coordination avec des fusibles HPC	Type 1
MCD5-0021B à MCD5-0105B	Courant présumé 600 V CA: 10 kA / 480 V CA: 65kA
MCD5-0131B à MCD5-0215B	Courant présumé 600 V CA: 18 kA / 480 V CA: 65kA
MCD5-0245C à MCD5-0927C	Courant présumé 480/600 V CA: 85 kA
MCD5-1410C à MCD5-1600C	Courant présumé 480/600 V CA: 100 kA

Capacité électromagnétique (conforme à la directive de l'UE 89/336/CEE)

Émissions CEM	CEI 60947-4-2 classe B et Lloyds Marine spécification n° 1
Immunité CEM	CEI 60947-4-2

Entrées

Caractéristiques des entrées	24 V CC actives, 8 mA env.
Démarrage (15, 16)	Normalement ouvert
Arrêt (17, 18)	Normalement fermé
Reset (25, 18)	Normalement fermé
Entrée programmable (11, 16)	Normalement ouvert
Thermistance moteur (05, 06)	Déclenchement >3,6 k Ω , reset <1,6 k Ω

Sorties

Relais de sortie	10 A à 250 V CA résistif, 5 A à 250 V CA AC15 pf 0,3
Sorties programmables	
Relais A (13, 14)	Normalement ouvert
Relais B (21, 22, 24)	Inverseur
Relais C (33, 34)	Normalement ouvert
Sortie analogique (07, 08)	0-20 mA ou 4-20 mA (sélectionnable)
Charge maximale	600 Ω (12 V CC à 20 mA)
Précision	$\pm 5\%$
Sortie 24 V CC (16, 08) Charge maximale	200 mA
Précision	$\pm 10\%$

Environnement

Protection	
MCD5-0021B - MCD5-0105B	IP20 et NEMA, UL en intérieur, type 1
MCD5-0131B - MCD5-1600C	IP00, UL en intérieur, type ouvert
Température de fonctionnement	-10 °C à 60 °C, supérieur à 40 °C avec déclassement
Température de stockage	-25 °C à +60 °C

Altitude de fonctionnement	0-1000 m, au-delà de 1000 m avec décalage
Humidité	5 % à 95 % d'humidité relative
Degré de pollution	Degré de pollution 3
Dissipation de la chaleur	
Au démarrage	4,5 watts par ampère
En cours de fonctionnement	
MCD5-0021B - MCD5-0053B	= 39 watts env.
MCD5-0068B - MCD5-0105B	= 51 watts env.
MCD5-0131B - MCD5-0215B	= 120 watts env.
MCD5-0245C - MCD5-0927C	4,5 watts par ampère env.
MCD5-1200C - MCD5-1600C	4,5 watts par ampère env.
Certification	
C✓	CEI 60947-4-2
UL/ C-UL	UL 508
CE	CEI 60947-4-2
CCC (en cours)	GB 14048-6
Marine (MCD5-0021B - MCD5-0215B uniquement)	Lloyds Marine spécification n° 1
RoHS	Conforme à la directive de l'UE 2002/95/CE

10.1 Accessoires

10.2.1 Modules de communication

Les démarreurs progressifs MCD 500 prennent en charge la communication réseau à l'aide des protocoles Profibus, DeviceNet et Modbus RTU, via un module de communication facile à installer. Le module de communication s'enfiche directement sur le côté du démarreur.

- module Modbus 175G9000
- module Profibus 175G9001
- module DeviceNet 175G9002
- module USB MCD 175G9009

10.2.2 Logiciel PC

Le logiciel PC MCD peut être utilisé avec un module de communication afin de fournir la fonctionnalité suivante aux réseaux pouvant comprendre jusqu'à 99 démarreurs progressifs.

Fonction	MCD 201	MCD 202	MCD 3000	MCD 500
Contrôle de l'exploitation (démarrage, arrêt, reset, arrêt rapide)	•	•	•	•
Surveillance de l'état du démarreur (prêt, démarrage, fonctionnement, arrêt, déclenchement)	•	•	•	•
Surveillance de la performance (courant moteur, température moteur)		•	•	•
Chargement des réglages des paramètres			•	•
Téléchargement des réglages des paramètres			•	•

Le logiciel PC disponible sur le site Internet de Danfoss est le suivant :

- WinMaster : logiciel de démarreur progressif VLT® pour le contrôle, la configuration et la gestion
- MCT10 : logiciel VLT pour la configuration et la gestion

10.2.3 Kit de protège-doigts

Les protège-doigts peuvent être recommandés pour la sécurité du personnel et peuvent être utilisés sur les modèles de démarreur progressif MCD 500 0131B - 1600C. Ils s'adaptent aux bornes du démarreur progressif pour éviter tout contact accidentel avec les bornes sous tension. Les protège-doigts offrent une protection IP20.

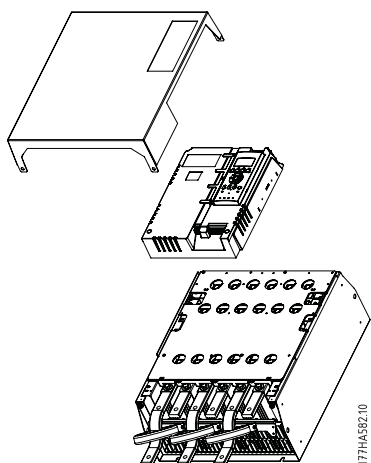
- MCD5-0131B ~MCD5-0215B: 175G5662
- MCD5-245C: 175G5663
- MCD5-0360C ~MCD5-0927C: 175G5664
- MCD5-1200C ~MCD5-1600C: 175G5665

11 Procédure de réglage de barre omnibus (MCD5-0360C - MCD5-1600C)

**N.B.!**

De nombreux composants électroniques sont sensibles à l'électricité statique. Des tensions basses au point de ne pas pouvoir être senties, vues ou entendues peuvent réduire la vie ou influencer la performance des composants électroniques sensibles ou les détruire totalement. Lors d'un entretien, un équipement antistatique approprié doit être utilisé pour éviter d'endommager les composants.

Toutes les unités sont fabriquées en série avec des barres omnibus d'entrée et de sortie placées au bas de l'unité. Les barres omnibus d'entrée et/ou de sortie peuvent être déplacées vers le haut de l'unité si nécessaire.

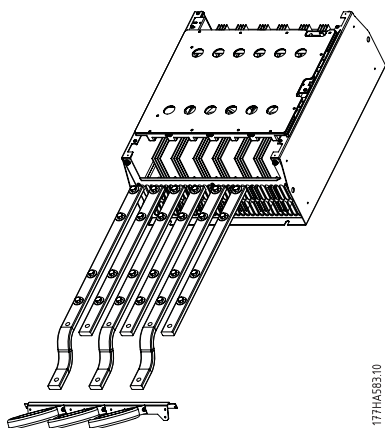


1. Retirer l'ensemble du câblage et les liaisons du démarreur progressif avant de démonter l'unité.
2. Retirer le capot de l'unité (4 vis).
3. Dévisser la partie principale en plastique et l'ôter du démarreur (4 vis).
4. Débrancher la gaine du clavier de CON 1 (voir note).
5. Identifier chaque gaine de thyristor avec le numéro de la borne correspondante de la carte de circuits imprimés de commande principale, puis débrancher les gaines.
6. Débrancher la thermistance, le ventilateur et les fils du TC de la carte de circuits imprimés de commande principale.

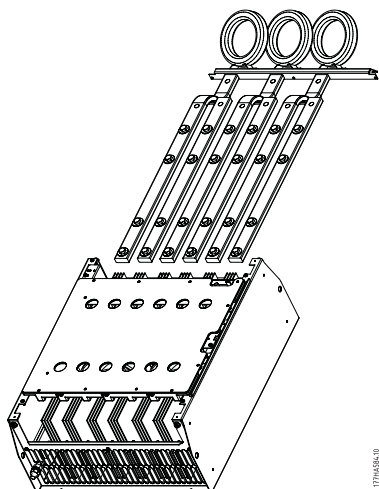


N.B.!

Retirer lentement la partie principale en plastique pour éviter d'endommager le faisceau de câblage du clavier qui relie la partie principale en plastique et la carte de circuits imprimés du fond de panier.



1. Dévisser et enlever les plaques de bipasse magnétiques (modèles MCD5-0620C à MCD5-1600C UNIQUEMENT).
2. Enlever l'ensemble TC (trois vis).
3. Identifier les barres omnibus à retirer. Retirer les boulons de fixation des barres omnibus, puis extraire ces dernières en les faisant glisser via le bas du démarreur (quatre boulons par barre omnibus).



1. Insérer les barres omnibus par le haut du démarreur. Pour les barres omnibus d'entrée, la petite extrémité courbe doit se trouver à l'extérieur du démarreur. Pour les barres omnibus de sortie, l'orifice non fileté doit se trouver à l'extérieur du démarreur.
2. Replacer les rondelles en dôme avec la face plate vers la barre omnibus, puis serrer les boulons en maintenant les barres omnibus en place à 20 Nm.
3. Placer l'ensemble TC sur les barres omnibus d'entrée et visser au corps du démarreur (voir note).
4. Acheminer l'ensemble du câblage au côté du démarreur et fixer avec des attaches de câble.

**N.B.!**

En cas de déplacement des barres d'entrée, les TC doivent également être reconfigurés.

1. Libeller les TC L1, L2 et L3 (L1 étant le plus à gauche en partant de l'avant du démarreur). Retirer les attaches de câble et dévisser les TC du support.
2. Déplacer le support de TC vers le haut du démarreur. Positionner les TC en fonction des phases correctes, puis visser les TC au support. Pour les modèles MCD5-0360C - MCD5-0930, les TC doivent être placés sur un angle (les pattes gauches de chaque TC seront sur la rangée supérieure des trous et les pattes droites sur les languettes inférieures).