

Inhoud

1. Hoe gebruikt u deze bedieningshandleiding	3
Copyright, beperking van aansprakelijkheid en wijzigingsrecht	3
Goedkeuringen	4
Symbolen	4
2. Veiligheid	5
Algemene waarschuwing	6
Voordat u begint met reparatiewerkzaamheden	6
Speciale omstandigheden	6
Vermijd een onbedoelde start	7
Veilige stop van de frequentieomvormer	8
IT-net	8
3. Inleiding	11
Typecodereeks	11
4. Mechanische installatie	13
Voordat u start	13
Installeren	14
5. Elektrische installatie	21
Aansluiting	21
Overzicht netbekabeling	24
Aansluiting motor – inleiding	28
Motorbedradingsoverzicht	30
Matoraansluiting voor C1 en C2	32
De motor en draairichting testen.	34
6. Bediening van de frequentieomvormer	41
Bedieningswijzen	41
Bedienen van het grafische LCP (GLCP)	41
Gebruik van het numerieke LCP (NLCP)	47
Tips en trucs	52
7. De frequentieomvormer programmeren	55
Programmeren	55
Standaardinstellingen herstellen door middel van initialisatie.	82
Parameteropties	83
Standaardinstellingen	83
0-** Bediening/display	85
1-** Belasting & motor	87

2-** Remmen	88
3-** Ref./Ramp.	89
4-** Begr./waarsch.	90
5-** Digitaal In/Uit	91
6-** AnalooG In/Uit	93
8-** Comm. en opties	95
9-** Profibus	97
10-** CAN-veldbus	98
13-** Smart Logic	99
14-** Speciale functies	100
15-** Geg. omvormer	101
16-** Data-uitlezingen	103
18-** Info & uitlez.	105
20-** Ovmormer met terugkoppeling	106
21-** Uitgebr. met terugk.	107
22-** Toepassingsfuncties	109
23-** Tijdgeb. acties	111
25-** Cascaderegelaar	112
26-** Analoge I/O-optie MCB 109	114
29-** Watertoepassingsfuncties	115
31-** Bypass-optie	116
8. Problemen verhelpen	117
Lijst met alarmen/waarschuwingen	119
9. Specificaties	125
Algemene specificaties	125
Netvoeding 3 x 200-240 V AC	125
Netvoeding 3 x 380-480 V AC	129
Speciale omstandigheden	138
Doel van reductie	138
Een automatische aanpassing zorgt voor blijvende prestaties	141
Trefwoordenregister	142

1. Hoe gebruikt u deze bedieningshandleiding

1

1.1.1. Copyright, beperking van aansprakelijkheid en wijzigingsrecht

Deze publicatie bevat informatie die eigendom is van Danfoss A/S. Door acceptatie en gebruik van deze handleiding stemt de gebruiker ermee in dat de informatie in dit document enkel zal worden aangewend voor het gebruik van de apparatuur van Danfoss A/S of apparatuur van andere leveranciers op voorwaarde dat deze apparatuur bestemd is voor gebruik in combinatie met Danfoss-apparatuur door middel van seriële communicatie. Deze publicatie is beschermd op basis van de auteurswetten van Denemarken en de meeste andere landen.

Danfoss A/S kan niet garanderen dat een softwareprogramma dat is ontworpen volgens de richtlijnen in deze handleiding goed zal functioneren in iedere fysieke, hardware- of softwareomgeving.

Hoewel Danfoss A/S de informatie in deze handleiding heeft getest en gecontroleerd, houdt dit geen verklaring of waarborg in met betrekking tot deze documentatie, hetzij impliciet of expliciet, betreffende de juistheid, volledigheid, betrouwbaarheid of geschiktheid voor een specifiek doel.

In geen enkel geval zal Danfoss A/S aansprakelijkheid aanvaarden voor directe, indirecte, speciale, incidentele of vervolgschade die voortvloeit uit het gebruik, of het niet kunnen gebruiken, van informatie in deze handleiding, zelfs niet als is gewaarschuwd voor de mogelijkheid van dergelijke schade. Danfoss A/S kan niet aansprakelijk worden gesteld voor enige kosten, met inbegrip van, maar niet beperkt tot kosten als gevolg van verlies aan winst of inkomsten, verlies of beschadiging van apparatuur, verlies van computerprogramma's, verlies van data, de kosten om deze te vervangen, of claims van derden.

Danfoss A/S behoudt zich het recht voor om deze publicatie op ieder moment te herzien en de inhoud te wijzigen zonder nadere kennisgeving of enige verplichting om eerdere of huidige gebruikers te informeren over dergelijke aanpassingen of wijzigingen.

In deze bedieningshandleiding worden alle aspecten van uw VLT AQUA Drive behandeld.

Beschikbare publicaties voor de VLT AQUA Drive

- Bedieningshandleiding MG.20.MX.YY bevat de benodigde informatie voor het installeren en in bedrijf stellen van de frequentieomvormer.
- Design Guide MG.20.NX.YY bevat technische informatie over het ontwerp van de frequentieomvormer en klantspecifieke toepassingen.
- Programmeerhandleiding MG.20.OX.YY geeft informatie over het programmeren van de frequentieomvormer en bevat een uitgebreide beschrijving van de parameters.

X = versienummer

YY = taalcode

Technische publicaties van Danfoss Drives zijn ook beschikbaar online via www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/Documentations/Technical+Documentation.

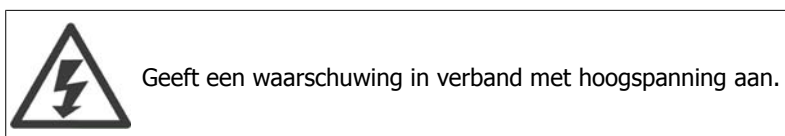
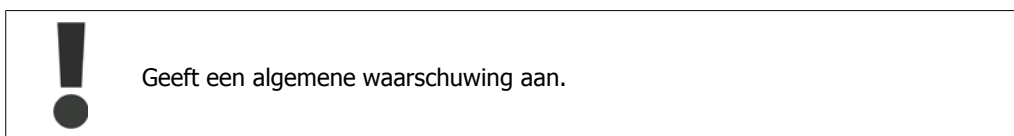
1

1.1.2. Goedkeuringen



1.1.3. Symbolen

In deze bedieningshandleiding gebruikte symbolen



2. Veiligheid

2

2.1.1. Opmerking in verband met veiligheid



De spanning van de frequentieomvormer is gevaarlijk wanneer de frequentieomvormer op het net is aangesloten. Onjuiste aansluiting van de motor, frequentieomvormer of veldbus kan de apparatuur beschadigen en lichamelijk letsel of dodelijke gevolgen met zich mee brengen. Volg daarom de aanwijzingen in deze handleiding alsmede de lokale en nationale veiligheidsvoorschriften op.

Veiligheidsvoorschriften

1. De frequentieomvormer moet worden afgeschakeld van de netvoeding als reparaties moeten worden uitgevoerd. Controleer of de netvoeding is afgeschakeld en of er genoeg tijd is verstreken alvorens de motor- en netstekkers te verwijderen.
2. De toets [Stop/Reset] op het bedieningspaneel van de frequentieomvormer schakelt de netvoeding niet af en mag daarom niet als veiligheidsschakelaar worden gebruikt.
3. De apparatuur moet correct zijn geaard, de gebruiker moet beschermd zijn tegen voedingsspanning en de motor moet beveiligd zijn tegen overbelasting overeenkomstig de geldende nationale en lokale voorschriften.
4. De aardlekstromen zijn groter dan 3,5 mA.
5. De beveiliging tegen overbelasting van de motor is in te stellen via par. 1-90 *Therm. motorbeveiliging*. Stel par. 1-90 in op *ETR-uitsch.* (standaardwaarde) of *ETR-waarsch.* als deze functie gewenst is. Opmerking: de functie wordt geactiveerd bij 1,16 x nominale motorstroom en nominale motorfrequentie. Voor de Noord-Amerikaanse markt: de ETR-functies leveren een beveiliging tegen overbelasting van de motor van klasse 20 conform NEC.
6. Verwijder in geen geval de stekkers naar de motor en netvoeding terwijl de frequentieomvormer is aangesloten op het net. Controleer of de netvoeding is afgeschakeld en of er genoeg tijd is verstreken alvorens de motor- en netstekkers te verwijderen.
7. Denk eraan dat de frequentieomvormer meer spanningsingangen heeft dan enkel L1, L2 en L3 wanneer loadsharing (koppeling van de DC-tussenkring) en een externe 24 V DC zijn geïnstalleerd. Controleer of alle spanningsingangen zijn afgeschakeld en de vereiste tijd is verstreken voordat wordt begonnen met de reparatiewerkzaamheden.

Installatie op grote hoogtes



Voor hoogtes boven de 2000 m dient u contact op te nemen met Danfoss Drives in verband met PELV.

Waarschuwing tegen onbedoelde start

1. Terwijl de frequentieomvormer op het net is aangesloten, kan de motor worden gestopt via digitale commando's, buscommando's, referenties of lokale stop. Deze stopfuncties zijn niet toe-reikend als een onbedoelde start moet worden voorkomen in verband met de persoonlijke veiligheid.
2. De motor kan starten terwijl de parameters worden gewijzigd. Activeer daarom altijd de [Stop/Reset]-toets; hierna kunnen de gegevens worden gewijzigd.
3. Een gestopte motor kan starten wanneer een storing optreedt in de elektronica van de frequentieomvormer als gevolg van een tijdelijke overbelasting, een storing in de netvoeding of een foutieve motoraansluiting.



Waarschuwing:

Het aanraken van elektrische onderdelen kan fatale gevolgen hebben – zelfs nadat de apparatuur is afgeschakeld van het net.

Verzeker u er ook van dat de andere spanningsingangen, zoals de externe 24 V DC, loadsharing (koppeling van de DC-tussenkring) en de motoraansluiting voor kinetische backup zijn afgeschakeld.

2

2.1.2. Algemene waarschuwing



Waarschuwing:

Het aanraken van elektrische onderdelen kan fatale gevolgen hebben – zelfs nadat de apparatuur is afgeschakeld van het net.

Zorg er ook voor dat de andere spanningsingangen (verbinding van de DC-tussenkring) en de motoraansluiting voor kinetische backup zijn afgeschakeld.

Houd rekening met de onderstaande wachttijden voordat u mogelijke spanningvoerende delen van de VLT AQUA Drive FC 200 aanraakt:

200-240 V, 0,25-3,7 kW: wacht minstens 4 minuten.

200-240 V, 5,5-45 kW: wacht minstens 15 minuten.

380-480 V, 0,37-7,5 kW: wacht minstens 4 minuten.

380-480 V, 11-90 kW: wacht minstens 15 minuten

Een kortere tijd is alleen toegestaan als dit op het motortypeplaatje van de betreffende eenheid wordt aangegeven.



Lekstroom

De aardlekstroom van de VLT AQUA Drive FC 200 is groter dan 3,5 mA. Een versterkte aardverbinding (PE) conform IEC 61800-5-1 moet worden gegarandeerd door middel van een PE-draad van min. 10 mm² (koper) of 16 mm² (aluminium) of een extra PE-draad – met dezelfde kabeldoorsnede als de netbedrading – die afzonderlijk moet worden afgesloten.

Reststroomapparaat

Dit product kan gelijkstroom veroorzaken in de beschermende geleider. Op plaatsen waar een reststroomapparaat (RCD – Residual Current Device) wordt toegepast voor extra beveiliging mag op de voedingskant van dit product alleen een RCD van het B-type (met tijdsvertraging) worden gebruikt. Zie ook RCD Toepassingsnotitie MN. 90.GX.02.

De aarding van de VLT AQUA Drive FC 200 en het gebruik van RCD's moet altijd voldoen aan de nationale en lokale voorschriften.

2.1.3. Voordat u begint met reparatiewerkzaamheden

1. Schakel de frequentieomvormer af van het net.
2. Schakel de DC-busklemmen 88 en 89 af.
3. Houd rekening met de wachttijd die in sectie 2.1.2 staat vermeld.
4. Verwijder de motorkabel.

2.1.4. Speciale omstandigheden

Elektrische klasse:

De klasseaanduiding op het motortypeplaatje van de frequentieomvormer is gebaseerd op een standaard 3-fasen netvoeding, binnen het aangegeven spannings-, stroom- en temperatuurbereik, die gewoonlijk zal worden gebruikt voor de meeste toepassingen.

De frequentieomvormer ondersteunt ook andere, specifieke toepassingen, maar deze zijn van invloed op de elektrische klassen van de frequentieomvormer.

Speciale omstandigheden die van invloed zijn op de elektrische klasse zijn onder andere:

- Eenfasetoepassingen
- Toepassingen voor hoge temperaturen waarbij een reductie van de elektrische klasse noodzakelijk is
- Toepassing voor scheepsinstallaties met veeleisender omgevingscondities

Raadpleeg de betreffende secties in deze handleiding en de **VLT® AQUA Drive Design Guide** voor informatie over de elektrische klassen.

Installatievereisten:

De algehele elektrische veiligheid van de frequentieomvormer vereist speciale installatieoverwegingen ten aanzien van:

- Zekeringen en stroomonderbrekers voor beveiliging tegen overstroom en kortsluiting
- Selectie van voedingskabels (net, motor, rem, loadsharing en relais)
- Netwerkconfiguratie (IT, TN, één zijde geaard enz.)
- Veiligheid van poorten met lage spanning (PELV-condities)

Raadpleeg de betreffende secties in deze handleiding en de **VLT® AQUA Drive Design Guide** voor informatie over de installatievereisten.

2.1.5. Voorzichtig

Op de DC-tussenkringcondensatoren van de frequentieomvormer blijft spanning staan, ook nadat de spanning is afgeschakeld. Om mogelijke elektrische schokken te voorkomen, moet de frequentieomvormer van het net worden afgeschakeld voordat onderhoudswerkzaamheden worden uitgevoerd. Houd rekening met de onderstaande wachttijd voordat u onderhoudswerkzaamheden aan de frequentieomvormer uitvoert.

Spanning	Min. wachttijd	
200-240 V	4 min	15 min
	0,25-3,7 kW	5,5-45 kW
380-480 V	0,37-7,5 kW	11-90 kW

Houd er rekening mee dat er hoge spanningen op de DC-tussenkring kunnen staan, zelfs wanneer alle LED's uit zijn.

2.1.6. Vermijd een onbedoelde start

Wanneer de frequentieomvormer op het net is aangesloten, kan de motor worden gestart/gestopt via digitale commando's, buscommando's, referenties of via het lokale bedieningspaneel.

- Schakel de frequentieomvormer altijd af van het net wanneer een onbedoelde start moet worden vermeden vanwege de persoonlijke veiligheid.
- Om een onbedoelde start te vermijden, dient u altijd de [Off]-toets te activeren voordat u parameters wijzigt.
- Om te voorkomen dat een gestopte motor als gevolg van een elektronische fout, een tijdelijke overbelasting, een storing in de netvoeding of een verbroken motoraansluiting start, moet klem 37 worden uitgeschakeld.

2.1.7. Veilige stop van de frequentieomvormer

Bij versies die zijn uitgerust met ingangsklem 37 voor de functie Veilige stop kan de frequentieomvormer de veiligheidsfunctie *Veilige uitschakeling van het koppel* (zoals beschreven in concept CD IEC 61800-5-2) of *Stopcategorie 0* (zoals beschreven in EN 60204-1) uitvoeren.

De functie is ontworpen en geschikt bevonden voor de vereisten van veiligheids categorie 3 conform EN 954-1. Deze functionaliteit wordt Veilige stop genoemd. Voordat de Veilige stop wordt geïntegreerd en toegepast in een installatie, moet een grondige risicoanalyse worden uitgevoerd op het systeem om te bepalen of de functionaliteit en veiligheids categorie van de Veilige stop relevant en voldoende zijn. Om de functie Veilige stop te installeren en te gebruiken overeenkomstig de vereisten voor veiligheids categorie 3 conform EN 954-1 moeten de betreffende informatie en instructies in de VLT AQUA Drive Design Guide MG.20.NX.YY in acht worden genomen! De informatie en instructies in de Bedieningshandleiding zijn niet voldoende voor een juist en veilig gebruik van de veiligestopfunctionaliteit!



2.1.8. IT-net



IT-net

Sluit 400 V-frequentieomvormers met RFI-filters niet aan op een netvoeding met een netspanning van meer dan 440 V tussen fase en aarde.

Voor IT-net en geaarde driehoekschakeling (één zijde geaard) mag de netspanning tussen fase en aarde wel hoger zijn dan 440 V.

Par. 14-50 *RFI 1* kan worden gebruikt om interne RFI-condensators af te schakelen van RFI-filter naar aarde. Dit zal de RFI-prestaties reduceren tot A2-niveau.

2.1.9. Softwareversie en goedkeuringen: VLT AQUA Drive


VLT AQUA Drive
Bedieningshandleiding
Softwareversie: 1.00

Deze bedieningshandleiding is bedoeld voor alle VLT AQUA Drive frequentieomvormers met softwareversie 1.00.
Het versienummer van de software kan worden uitgelezen via parameter 15-43.

2

2.1.10. Verwijderingsinstructie



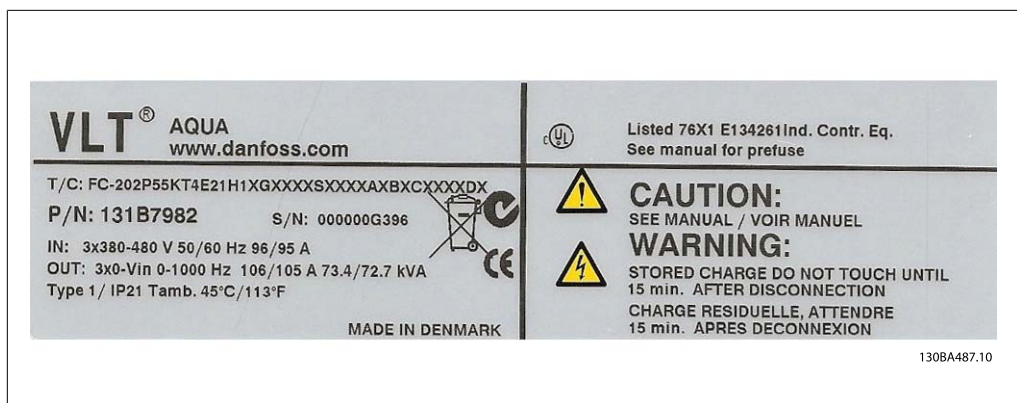
Apparatuur die elektrische componenten bevat mag niet als huishoudelijk afval worden afgevoerd.
Dergelijke apparatuur moet apart worden afgevoerd als elektrisch en elektronisch afval volgens de geldende lokale voorschriften.

3. Inleiding

3.1. Inleiding

3.1.1. Identificatie frequentieomvormer

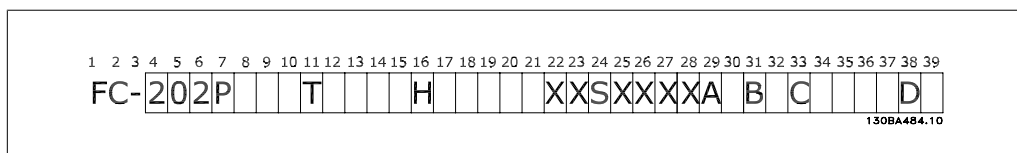
Hieronder staat een voorbeeld van een identificatielabel. Dit label bevindt zich op de frequentieomvormer en geeft het type en de aanwezige opties aan. Zie tabel 2.1 voor meer informatie over het interpreteren van de typecodereeks (T/C).



Afbeelding 3.1: Dit voorbeeld laat een identificatielabel voor de VLT AQUA Drive zien.

Zorg ervoor dat u het T/C-nummer (typecode) en serienummer bij de hand hebt als u contact opneemt met Danfoss.

3.1.2. Typecodereeks



Beschrijving	Pos.	Mogelijke keuze
Productgroep & VLT-serie	1-6	FC 202
Vermogensklasse	8-10	0,25-90 kW
Aantal fasen	11	Drie fasen (T)
Netspanning	11-12	T 2: 200-240 V AC T 4: 380-480 V AC
Behuizing	13-15	E20: IP 20 E21: IP 21/NEMA type 1 E55: IP 55/NEMA type 12 E66: IP 66 P21: IP 21/NEMA type 1 met achterwand P55: IP 55/NEMA type 12 met achterwand
RFI-filter	16-17	H1: RFI-filter, klasse A1/B H2: klasse A2 H3:RFI-filter A1/B (beperkte kabellengte)
Rem	18	X: zonder remchopper B: inclusief remchopper T: Veilige stop U: Veilige stop + rem
Display	19	G: grafisch lokaal bedieningspaneel (GLCP) N: numeriek lokaal bedieningspaneel (NLCP) X: geen lokaal bedieningspaneel

Beschrijving	Pos.	Mogelijke keuze
Coating printplaat	20	X: ongecoate printplaat C: gecoate printplaat
Netvoedingsoptie	21	X: zonder werkschakelaar 1: met werkschakelaar (alleen IP 55)
Aanpassing	22	Gereserveerd
Aanpassing	23	Gereserveerd
Software, versie	24-27	Actuele software
Software, taal	28	
A-opties	29-30	AX: geen opties A0: MCA 101 Profibus DP V1 A4: MCA 104 DeviceNet AG: MCA 108 LonWorks
B-opties	31-32	BX: geen optie BK: MCB 101 algemene I/O-optie BP: MCB 105 relaisoptie BY: MCO 101 Uitgebreide cascadereregelaar
C0-opties MCO	33-34	CX: geen opties
C1-opties	35	X: geen opties
Software voor C-optie	36-37	XX: standaardsoftware
D-opties	38-39	DX: geen optie D0: DC-backup

Tabel 3.1: Beschrijving typecode

De diverse opties worden verder beschreven in de **VLT AQUA Drive Design Guide**.

3.1.3. Afkortingen en standaarden

Termen:	Afkortingen:	SI-eenhe- den:	I-P-ee-nhe- den:
Versnelling		m/s ²	ft/s ²
American Wire Gauge	AWG		
Automatische aanpassing motorgegevens	AMT		
Stroom		A	A
Stroomgrens	I _{LIM}		
Energie		J = N·m	ft-lb, Btu
Graden Fahrenheit	°F		
Frequentieomvormer	FC		
Frequentie		Hz	Hz
Kilohertz	kHz		
Lokaal bedieningspaneel	LCP		
Milliampère	mA		
Milliseconde	ms		
Minuut	min		
Motion Control Tool	MCT		
Afhankelijk van de motor	M-TYPE		
Newtonmeter	Nm		
Nominale motorstroom	I _{M,N}		
Nominale motorfrequentie	f _{M,N}		
Nominaal motorvermogen	P _{M,N}		
Nominale motorspanning	U _{M,N}		
Parameter	par.		
Protective Extra Low Voltage	PELV		
Vermogen		W	Btu/u, pk
Druk		Pa = N/m ²	psi, psf, ft water
Nominale uitgangsstroom van omvormer	I _{INV}		
Toeren per minuut	tpm		
Afhankelijk van grootte	SR		
Temperatuur		°C	°F
Tijd		s	s, u
Koppelbegrenzing	T _{LIM}		
Spanning		V	V

Tabel 3.2: Tabel met afkortingen en standaarden

4. Mechanische installatie

4.1. Voordat u start

4.1.1. Checklist

Controleer bij het uitpakken van de frequentieomvormer of de eenheid compleet en onbeschadigd is. Gebruik onderstaande tabel om het pakket te controleren.

4

Type be- huizing:	A2 (IP 20/IP 21)	A3 (IP 20/IP 21)	A5 (IP 55/IP 66)	B1 (IP 21/IP 55/IP 66)	B2 (IP 21/IP 55/IP 66)	C1 (IP 21/ IP 55/IP 66)	C2 (IP 21/ IP 55/ IP 66)	
Vermogen van een- heid:								
200-240 V	0.25-3.0 kW	3.7 kW	0.25-3.7 kW	5.5-7.5 kW	11-15 kW	18.5 - 22 kW	30 - 45 kW	
380-480 V	0.37-4.0 kW	5,5-7,5 kW	0.37-7.5 kW	11-18.5 kW	22-30 kW	37 - 55 kW	75 - 90 kW	

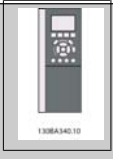
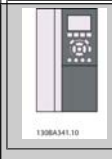




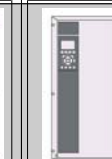
Tabel 4.1: Uitpaktabel

Het wordt aanbevolen om diverse schroevendraaiers (phillips- of kruiskopschroevendraaijer en torx-set), een zijsnijtang, boor en mes bij de hand te houden voor het uitpakken en monteren van de frequentieomvormer. De inhoud van deze dozen bevat, zoals aangegeven: accessoiertes(en), documentatie en de eenheid. Afhankelijk van de geïnstalleerde opties kunnen er één of twee tassen en een of meer boekjes bijgevoegd zijn.

4.2. Installeren

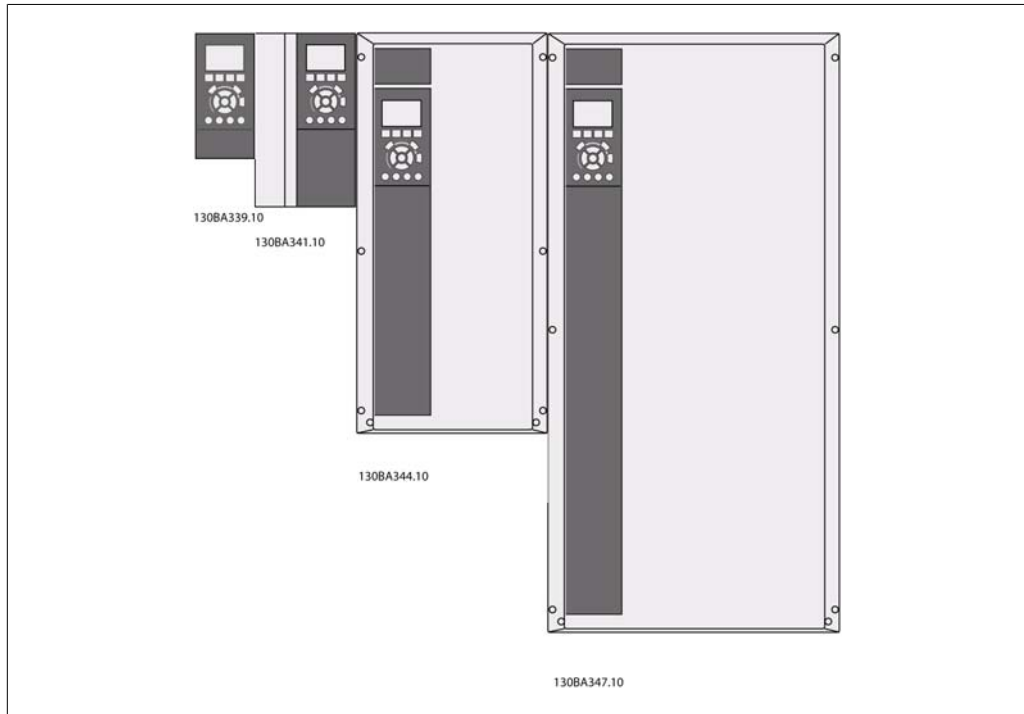
4.2.1. Checklist

Gebruik voor de montage de instructies in onderstaande tabel.

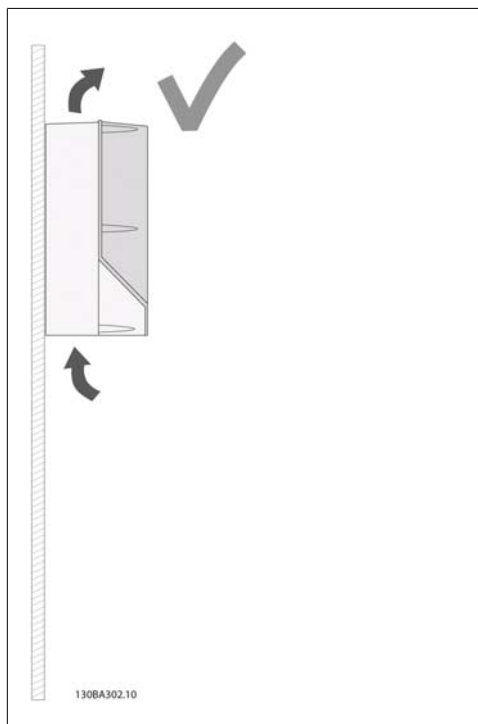
Behuizing:	A2 (IP 20/ IP 21)	A3 (IP 20/ IP 21)	A5 (IP 55/ IP 66)	B1 (IP 21/ IP 55/IP 66)	B2 (IP 21/ IP 55/IP 66)	C1 (IP 21/ IP 55/66)	C2 (IP 21/ IP 55/66)
							
Vermogen van eenheid:							
200-240 V	0.25-3.0 kW	3.7 kW	0.25-3.7 kW	5.5-7.5 kW	11-15 kW	18.5 - 22 kW	30 - 45 kW
380-480 V	0.37-4.0 kW	5,5-7,5 kW	0.37-7.5 kW	11-18.5 kW	22-30 kW	37 - 55 kW	75 - 90 kW

Tabel 4.2: Montagetabel

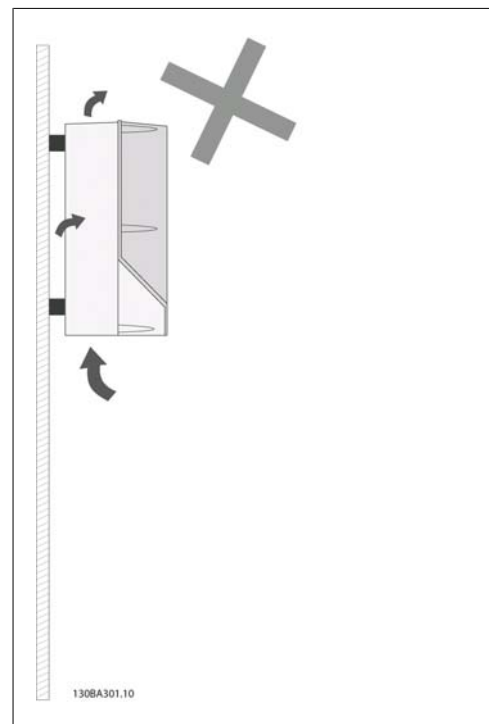
Alle Danfoss VLT-eenheden met een IP-classificatie kunnen naast elkaar worden geïnstalleerd met een vrije ruimte van 100 mm boven en onder de eenheid in verband met koelen. Zie Speciale omstandigheden voor informatie over omgevingstemperaturen.



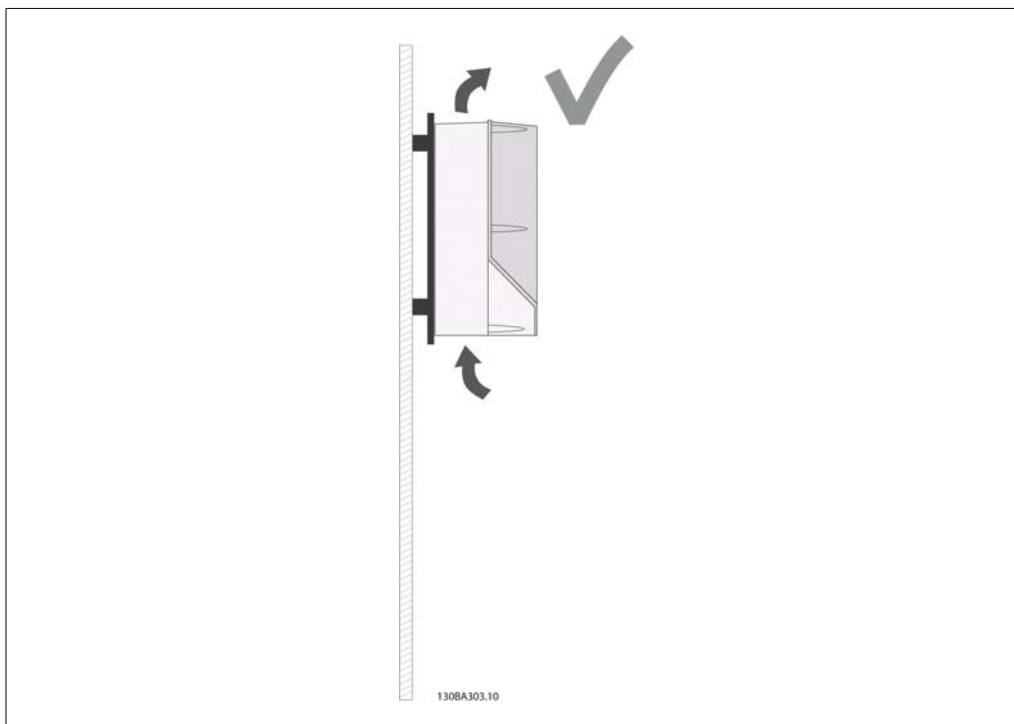
Afbeelding 4.1: Plaatsing naast elkaar voor alle framegroottes



Afbeelding 4.2: Dit is de juiste manier om de eenheid te monteren.

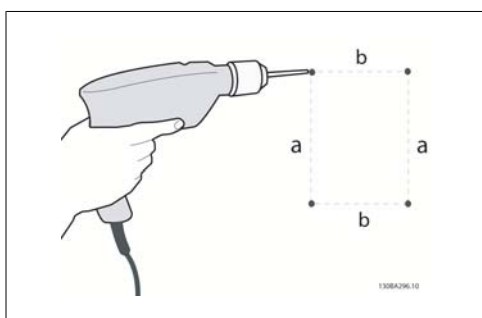


Afbeelding 4.3: Afgezien van A2- en A3-behuizingen kunnen eenheden niet worden gemonteerd op de aangegeven wijze zonder achterwand. De koeling zal in dat geval onvoldoende zijn en dit kan de levensduur van de eenheid aanzienlijk verkorten.



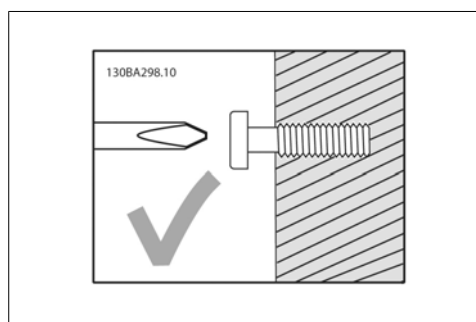
Afbeelding 4.4: Als de eenheid dicht bij de wand moet worden geïnstalleerd, dient u een achterwand bij de eenheid te bestellen (zie bestelcode op positie 14-15). A2 en A3 zijn standaard voorzien van een achterwand.

4.2.2. Montage A2 en A3



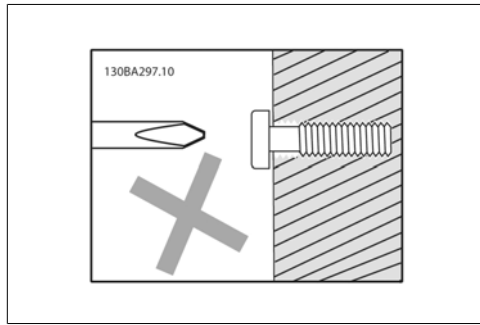
Afbeelding 4.5: Gaten boren

Stap 1: Boor gaten volgens de aangegeven maten in onderstaande tabel.



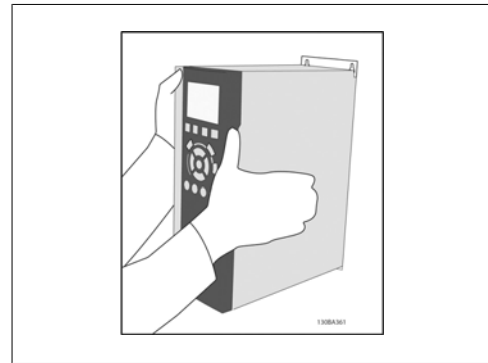
Afbeelding 4.6: Juiste schroefbevestiging

Stap 2A: Op deze wijze is het eenvoudig om de eenheid op de schroeven te hangen.



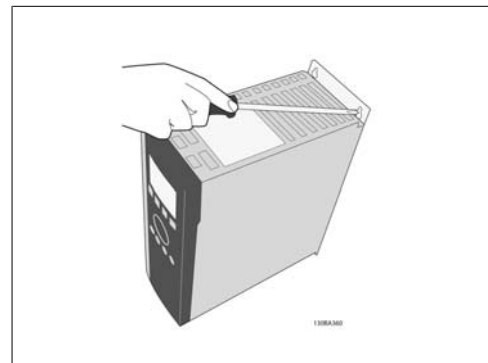
Afbeelding 4.7: Foute schroefbevestiging

Stap 2B: Draai de schroeven niet helemaal vast.



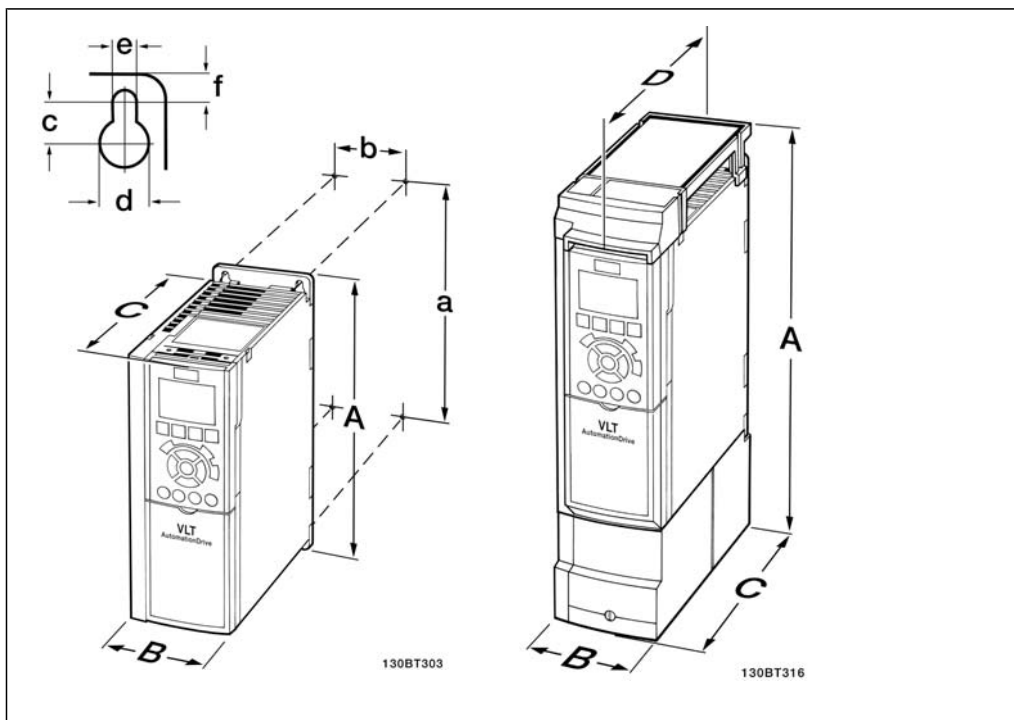
Afbeelding 4.8: De eenheid plaatsen

Stap 3: Hang de eenheid op de schroeven.



Afbeelding 4.9: Schroeven vastdraaien

Stap 4: Draai de schroeven volledig vast.



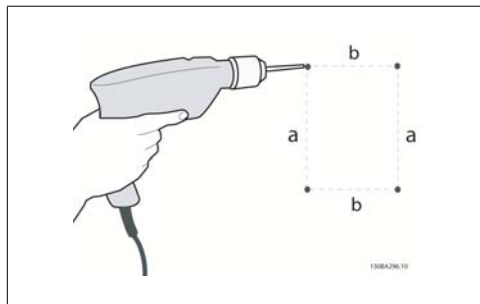
Mechanische afmetingen					
Spanning 200-240 V 380-480 V		Framegrootte A2 0,25-3,0 kW		Framegrootte A3 3,7 kW 5,5-7,5 kW	
		IP 20	IP 21/Type 1	IP 20	IP 21/Type 1
Behuizing					
Hoogte					
Hoogte van achterwand	A	268 mm	375 mm	268 mm	375 mm
Afstand tussen bevestigingsgaten	a	257 mm	350 mm	257 mm	350 mm
Breedte					
Breedte van achterwand	B	90 mm	90 mm	130 mm	130 mm
Afstand tussen bevestigingsgaten	b	70 mm	70 mm	110 mm	110 mm
Diepte					
Diepte zonder optie A/B	C	205 mm	205 mm	205 mm	205 mm
Met optie A/B	C	220 mm	220 mm	220 mm	220 mm
Zonder optie A/B	D		207 mm		207 mm
Met optie A/B	D		222 mm		222 mm
Schroefgaten					
	c	8,0 mm	8,0 mm	8,0 mm	8,0 mm
	d	ø11 mm	ø11 mm	ø11 mm	ø11 mm
	e	ø5,5 mm	ø5,5 mm	ø5,5 mm	ø5,5 mm
	f	9 mm	9 mm	9 mm	9 mm
Maximumgewicht		4,9 kg	5,3 kg	6,6 kg	7,0 kg

Tabel 4.3: Mechanische afmetingen van A2 en A3

**NB!**

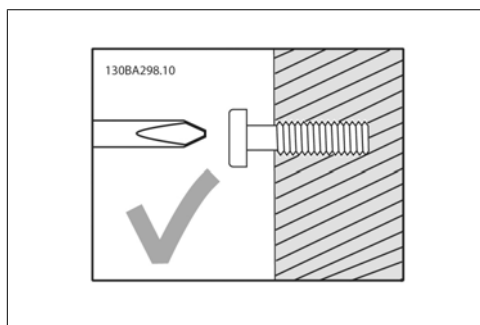
Optie A/B zijn opties voor seriële communicatie en I/O. Wanneer deze zijn gemonteerd, kunnen ze van invloed zijn op sommige behuizingsgroottes.

4.2.3. Montage A5, B1, B2, C1 en C2



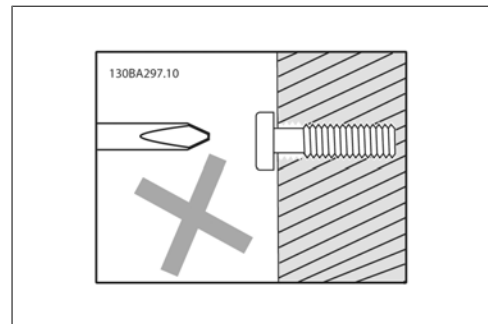
Afbeelding 4.10: Gaten boren

Stap 1: Boor gaten volgens de aangegeven maten in onderstaande tabel.



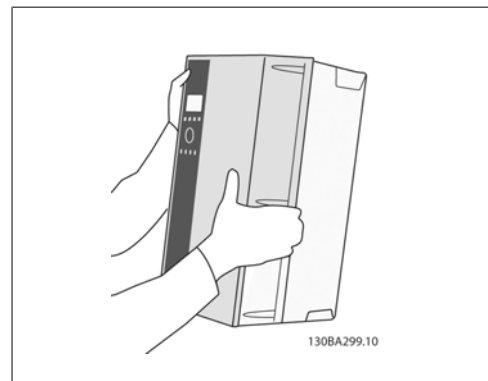
Afbeelding 4.11: Juiste schroefbevestiging

Stap 2A: Op deze wijze is het eenvoudig om de eenheid op de schroeven te hangen.



Afbeelding 4.12: Foute schroefbevestiging

Stap 2B: Draai de schroeven niet helemaal vast.



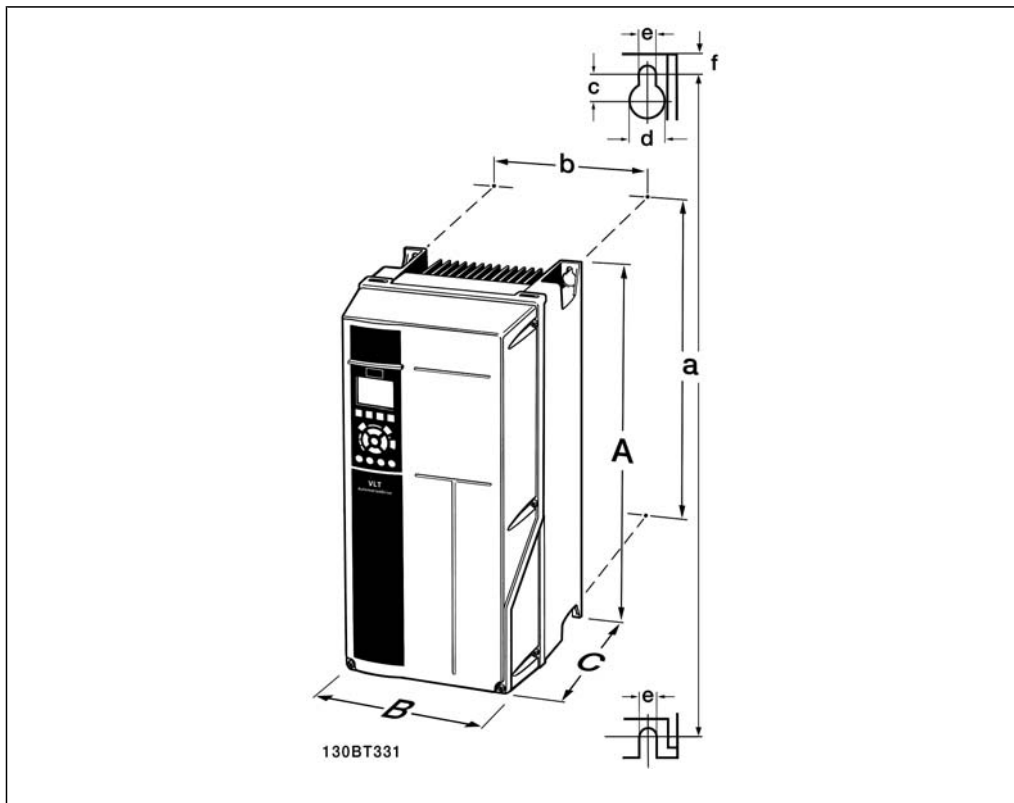
Afbeelding 4.13: De eenheid plaatsen

Stap 3: Hang de eenheid op de schroeven.



Afbeelding 4.14: Schroeven vastdraaien

Stap 4: Draai de schroeven volledig vast.



Mechanische afmetingen						
Spanning: 200-240 V 380-480 V		Framegrootte A5 0,25-3,7 kW 0,37-7,5 kW	Framegrootte B1 5,5-7,5 kW 11-18,5 kW	Framegrootte B2 11-15 kW 22-30 kW	Framegrootte C1 18,5-22 kW 37-55 kW	Framegrootte C2 30-45 kW 75-90 kW
Behuizing		IP 55/66	IP 21/55/66	IP 21/55/66	IP 21/55/66	IP 21/55/66
Hoogte¹⁾						
Hoogte	A	420 mm	480 mm	650 mm	680 mm	770 mm
Afstand tussen bevestigingsgaten	a	402 mm	454 mm	624 mm	648 mm	739 mm
Breedte¹⁾						
Breedte	B	242 mm	242 mm	242 mm	308 mm	370 mm
Afstand tussen bevestigingsgaten	b	215 mm	210 mm	210 mm	272 mm	334 mm
Diepte						
Diepte	C	195 mm	260 mm	260 mm	310 mm	335 mm
Schroefgaten						
	c	8,25 mm	12 mm	12 mm	12,5 mm	12,5 mm
	d	ø12 mm	ø19 mm	ø19 mm	ø19 mm	ø19 mm
	e	ø6,5 mm	ø6,5 mm	ø6,5 mm	ø9	ø9
	f	9 mm	9 mm	9 mm	ø9,8	ø9,8
Maximumgewicht		13.5 / 14.2	23 kg	27 kg	45 kg	65 kg

Tabel 4.4: Mechanische afmetingen van A5, B1 en B2

1) De afmetingen geven de maximale hoogte, breedte en diepte die nodig is voor het monteren van de frequentieomvormer, inclusief de bovenafdekking.

5. Elektrische installatie

5.1. Aansluiting

5.1.1. Kabels algemeen



NB!

Volg altijd de nationale en lokale voorschriften op voor de dwarsdoorsneden van kabels.

Informatie over aanhaalmomenten op klemmen

Behuizing	Vermogen (kW)		Koppel (Nm)					
	200-240 V	380-480 V	Lijn	Motor	DC-aansluiting	Rem	Aarde	Relais
A2	0.25 - 3.0	0.37 - 4.0	1.8	1.8	1.8	1.8	3	0.6
A3	3.7	5.5 - 7.5	1.8	1.8	1.8	1.8	3	0.6
A5	0.25 - 3.7	0.37 - 7.5	1.8	1.8	1.8	1.8	3	0.6
B1	5.5 - 7.5	11 - 18.5	1.8	1.8	1.5	1.5	3	0.6
B2	11	22	2.5	2.5	3.7	3.7	3	0.6
	15	30	4.5	4.5	3.7	3.7	3	0.6
C1	18.5 - 22	37 - 55	10	10	10	10	3	0.6
C2	30	75	14	14	14	14	3	0.6
	45	90	24	24	14	14	3	0.6

Tabel 5.1: Aanhaken van klemmen

5.1.2. Zekeringen

Aftakcircuitbeveiliging

Om de installatie tegen elektrische gevaren en brand te beveiligen, moeten alle aftakcircuits in een installatie en in schakelaars, machines enz. zijn voorzien van een beveiliging tegen kortsluiting en overstroom volgens de nationale/internationale voorschriften.

Kortsluitbeveiliging

De frequentieomvormer moet beveiligd zijn tegen kortsluiting om elektrische gevaren en brand te voorkomen. Danfoss raadt het gebruik van de aangegeven zekeringen in tabel 4.3 en 4.4 aan om onderhoudspersoneel en apparatuur te beschermen in geval van een interne storing in de omvormer. De frequentieomvormer biedt een algehele beveiliging tegen kortsluiting op de motoruitgang.

Overstroombeveiliging

Zorg voor een overbelastingsbeveiliging om brand door oververhitting van de kabels in de installatie te voorkomen. Een overstroombeveiliging moet altijd worden uitgevoerd overeenkomstig de nationale voorschriften. De frequentieomvormer is voorzien van een interne overstroombeveiliging die kan worden gebruikt voor bovenstroomse overbelastingsbeveiliging (met uitzondering van UL-toepassingen). Zie par. 4-18. De zekeringen moeten bescherming bieden in een circuit dat maximaal 100.000 A_{rms} (symmetrisch) en 500/600 V kan leveren.

Geen UL-conformiteit

Voor toepassingen die niet hoeven te voldoen aan UL/cUL raadt Danfoss aan om de aangegeven zekeringen in tabel 4.2 te gebruiken, waarmee wordt voldaan aan EN 50178.

Andere typen kunnen in geval van storing onnodige schade aan de frequentieomvormer veroorzaken.

VLT AQUA	Max. zekeringgrootte	Spanning	Type
200-240 V			
K25-1K1	16 A ¹⁾	200-240 V	type gG
1K5	16 A ¹⁾	200-240 V	type gG
2K2	25 A ¹⁾	200-240 V	type gG
3K0	25 A ¹⁾	200-240 V	type gG
3K7	35 A ¹⁾	200-240 V	type gG
5K5	50 A ¹⁾	200-240 V	type gG
7K5	63 A ¹⁾	200-240 V	type gG
11K	63 A ¹⁾	200-240 V	type gG
15K	80 A ¹⁾	200-240 V	type gG
18K5	125 A ¹⁾	200-240 V	type gG
22K	125 A ¹⁾	200-240 V	type gG
30K	160 A ¹⁾	200-240 V	type gG
37K	200 A ¹⁾	200-240 V	type aR
45K	250 A ¹⁾	200-240 V	type aR
380-480 V			
K37-1K5	10 A ¹⁾	380-480 V	type gG
2K2-4K0	20 A ¹⁾	380-480 V	type gG
5K5-7K5	32 A ¹⁾	380-480 V	type gG
11K	63 A ¹⁾	380-480 V	type gG
15K	63 A ¹⁾	380-480 V	type gG
18K	63 A ¹⁾	380-480 V	type gG
22K	63 A ¹⁾	380-480 V	type gG
30K	80 A ¹⁾	380-480 V	type gG
37K	100 A ¹⁾	380-480 V	type gG
45K	125 A ¹⁾	380-480 V	type gG
55K	160 A ¹⁾	380-480 V	type gG
75K	250 A ¹⁾	380-480 V	type aR
90K	250 A ¹⁾	380-480 V	type aR

Tabel 5.2: Niet-UL-zekeringen 200 V tot 480 V

1) Max. zekeringen – zie de nationale/internationale voorschriften voor het kiezen van een geschikte zekeringgrootte.

UL-conformiteit

VLT AQUA	Bussmann	Bussmann	Bussmann	SIBA	Littelfuse	Ferraz Shawmut	Ferraz Shawmut
200-240 V							
Type	Type RK1	Type J	Type T	Type RK1	Type RK1	Type CC	Type RK1
K25-1K1	KTN-R10	JKS-10	JJN-10	5017906-010	KLN-R10	ATM-R10	A2K-10R
1K5	KTN-R15	JKS-15	JJN-15	5017906-015	KLN-R15	ATM-R15	A2K-15R
2K2	KTN-R20	JKS-20	JJN-20	5012406-020	KLN-R20	ATM-R20	A2K-20R
3K0	KTN-R25	JKS-25	JJN-25	5012406-025	KLN-R25	ATM-R25	A2K-25R
3K7	KTN-R30	JKS-30	JJN-30	5012406-030	KLN-R30	ATM-R30	A2K-30R
5K5	KTN-R50	JKS-50	JJN-50	5012406-050	KLN-R50	-	A2K-50R
7K5	KTN-R50	JKS-60	JJN-60	5012406-050	KLN-R60	-	A2K-50R
11K	KTN-R60	JKS-60	JJN-60	5014006-063	KLN-R60	-	A2K-60R
15K	KTN-R80	JKS-80	JJN-80	5014006-080	KLN-R80	-	A2K-80R
18K5	KTN-R125	JKS-150	JJN-125	2028220-125	KLN-R125	-	A2K-125R
22K	KTN-R125	JKS-150	JJN-125	2028220-125	KLN-R125	-	A2K-125R
30K	FWX-150	-	-	2028220-150	L25S-150	-	A25X-150
37K	FWX-200	-	-	2028220-200	L25S-200	-	A25X-200
45K	FWX-250	-	-	2028220-250	L25S-250	-	A25X-250

Tabel 5.3: UL-zekeringen 200-240 V

VLT AQUA	Bussmann	Bussmann	Bussmann	SIBA	Littelfuse	Ferraz Shawmut	Ferraz Shawmut
380-480 V							
kW	Type RK1	Type J	Type T	Type RK1	Type RK1	Type CC	Type RK1
11K	KTS-R40	JKS-40	JJS-40	5014006-040	KLS-R40	-	A6K-40R
15K	KTS-R40	JKS-40	JJS-40	5014006-040	KLS-R40	-	A6K-40R
18K	KTS-R50	JKS-50	JJS-50	5014006-050	KLS-R50	-	A6K-50R
22K	KTS-R60	JKS-60	JJS-60	5014006-063	KLS-R60	-	A6K-60R
30K	KTS-R80	JKS-80	JJS-80	2028220-100	KLS-R80	-	A6K-80R
37K	KTS-R100	JKS-100	JJS-100	2028220-125	KLS-R100	-	A6K-100R
45K	KTS-R125	JKS-150	JJS-150	2028220-125	KLS-R125	-	A6K-125R
55K	KTS-R150	JKS-150	JJS-150	2028220-160	KLS-R150	-	A6K-150R
75K	FWH-220	-	-	2028220-200	L50S-225	-	A50-P225
90K	FWH-250	-	-	2028220-250	L50S-250	-	A50-P250

Tabel 5.4: UL-zekeringen 380-480 V

Voor frequentieomvormers voor 240 V kunt u KTS-zekeringen van Bussmann gebruiken in plaats van KTN.

Voor frequentieomvormers voor 240 V kunt u FWH-zekeringen van Bussmann gebruiken in plaats van FWX.

Voor frequentieomvormers voor 240 V kunt u KLSR-zekeringen van Littelfuse gebruiken in plaats van KLNK.

Voor frequentieomvormers voor 240 V kunt u L50S-zekeringen van Littelfuse gebruiken in plaats van L50S.

Voor frequentieomvormers voor 240 V kunt u A6KR-zekeringen van Ferraz Shawmut gebruiken in plaats van A2KR.

Voor frequentieomvormers voor 240 V kunt u A50X-zekeringen van Ferraz Shawmut gebruiken in plaats van A25X.

5.1.3. Aarding en IT-net



De dwarsdoorsnede van de aardkabel moet minstens 10 mm² bedragen of bestaan uit 2 nominale netdraden die afzonderlijk zijn afgesloten conform *EN 50178* of *IEC 61800-5-1* tenzij anders bepaald in geldende nationale voorschriften. Volg altijd de nationale en lokale voorschriften op voor de dwarsdoorsneden van kabels.

De netvoeding is aangesloten op de hoofdschakelaar als deze aanwezig is.



NB!

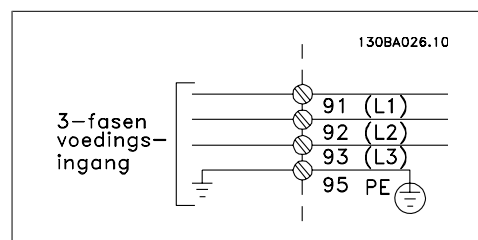
Controleer of de netspanning overeenkomt met de netspanning op het motortypeplaatje van de frequentieomvormer.



IT-net

Sluit 400 V-frequentieomvormers met RFI-filters niet aan op een netvoeding met een netspanning van meer dan 440 V tussen fase en aarde.

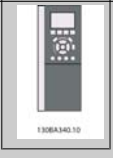
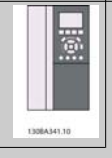


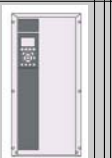


Voor IT-net en gearde driehoekschakeling (één zijde gearde) mag de netspanning tussen fase en aarde wel hoger zijn dan 440 V.



Afbeelding 5.1: Klemmen voor netvoeding en aarding.

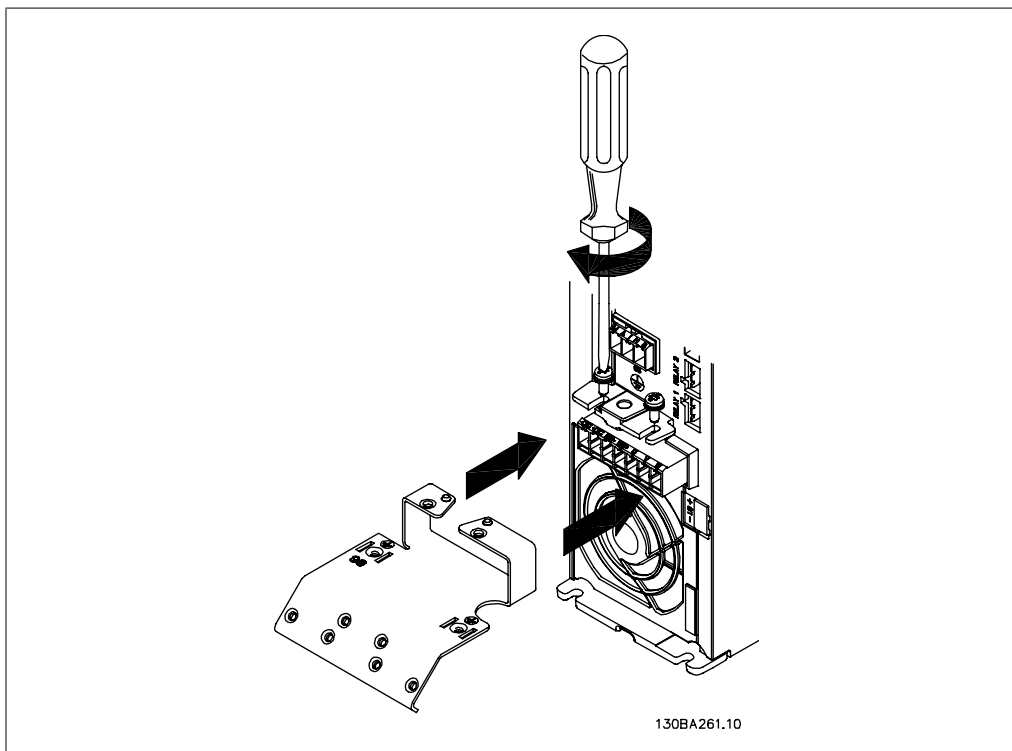
5.1.4. Overzicht netbekabeling

Volg de instructies in onderstaande tabel om de netkabels aan te sluiten.

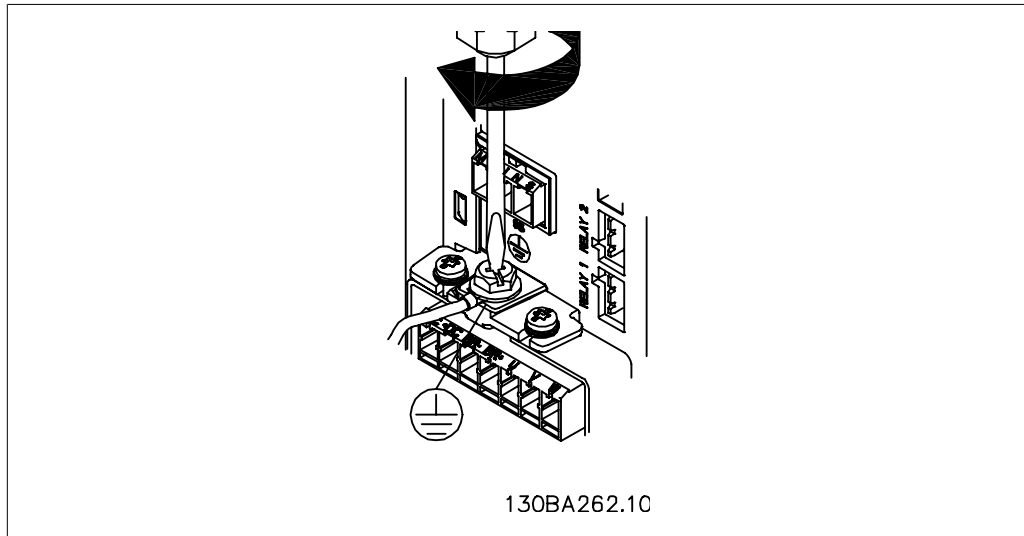
Behuizing:	A2 (IP 20/ IP 21)	A3 (IP 20/ IP 21)	A5 (IP 55/ IP 66)	B1 (IP 21/ IP 55/IP 66)	B2 (IP 21/ IP 55/IP 66)	C1 (IP 21/ IP 55/66)	C2 (IP 21/ IP 55/66)
							
Motorvermogen:							
200-240 V	0.25-3.0 kW	3.7 kW	0.25-3.7 kW	5.5-7.5 kW	11-15 kW	18.5-22 kW	30-45 kW
380-480 V	0.37-4.0 kW	5.5-7.5 kW	0.37-7.5 kW	11-18.5 kW	22-30 kW	37-55 kW	75-90 kW
Ga naar:	5.1.5		5.1.6	5.1.7		5.1.8	

Tabel 5.5: Netbekabelingstabel

5.1.5. Netvoeding voor A2 en A3



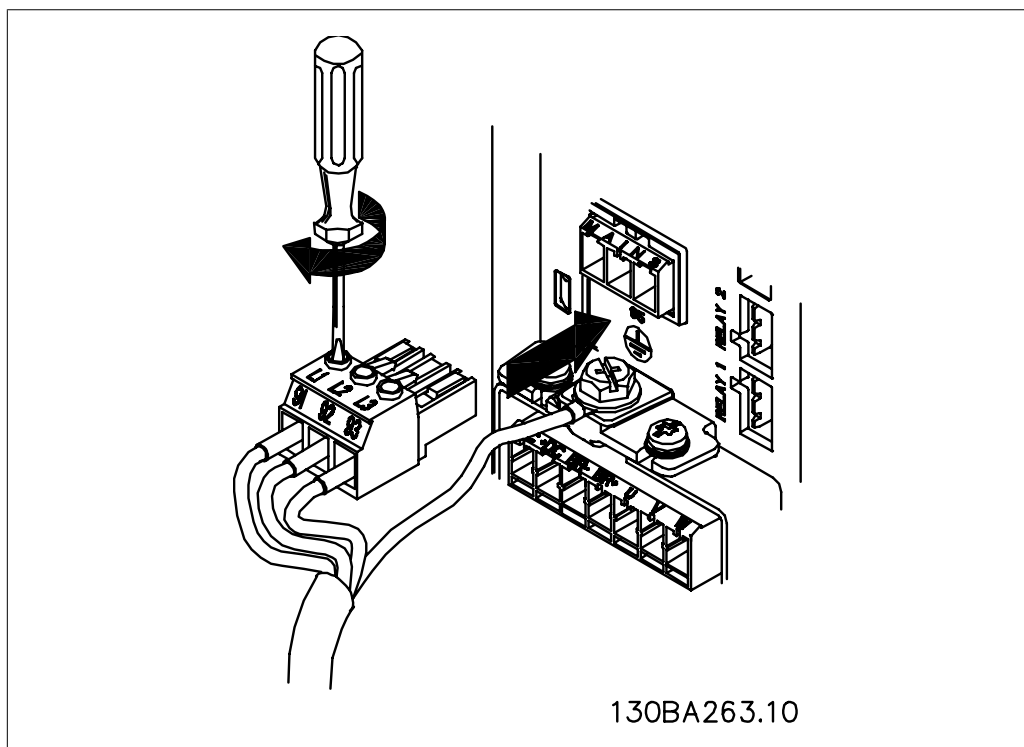
Afbeelding 5.2: Plaats de twee schroeven in de montageplaat, schuif deze op zijn plaats en draai de schroeven volledig vast.



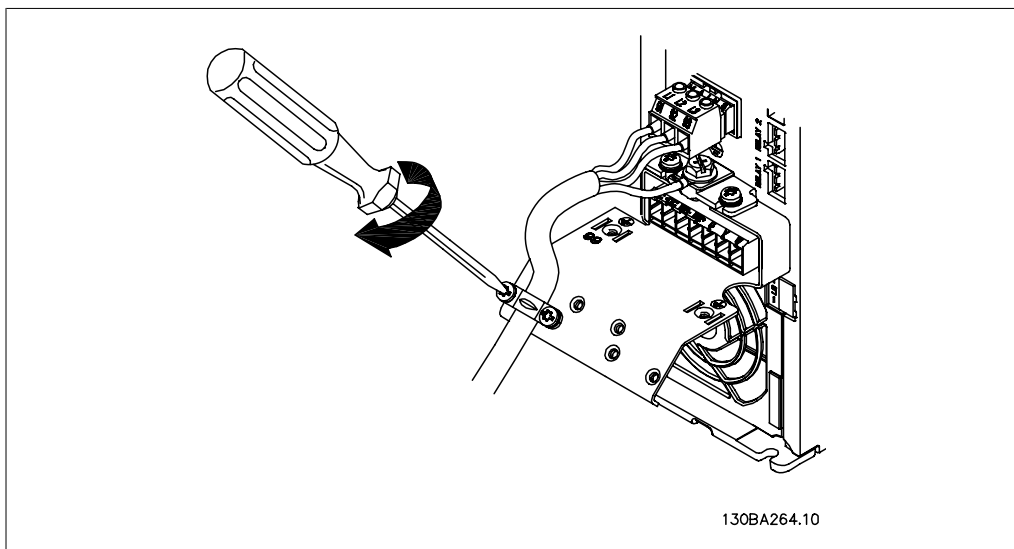
Afbeelding 5.3: Bij het monteren van kabels dient u eerst de aardkabel te monteren en vast te zetten.



De dwarsdoorsnede van de aardkabel moet minstens 10 mm² bedragen of bestaan uit 2 nominale netdraden die afzonderlijk zijn afgesloten conform *EN 50178/IEC 61800-5-1*.

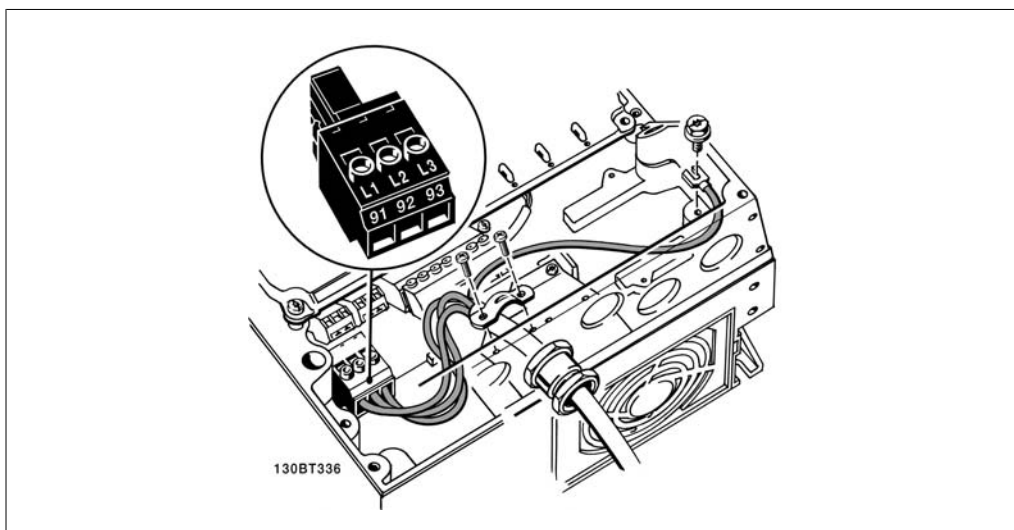


Afbeelding 5.4: Monteer vervolgens de netstekker en zet de bedrading vast.

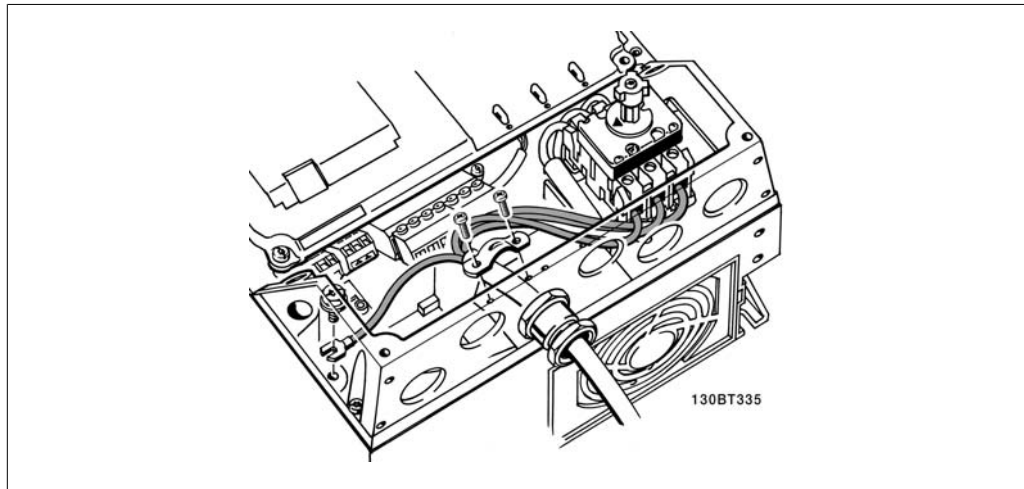


Afbeelding 5.5: Zet ten slotte de steunbeugel op de netdraden vast.

5.1.6. Netvoeding voor A5

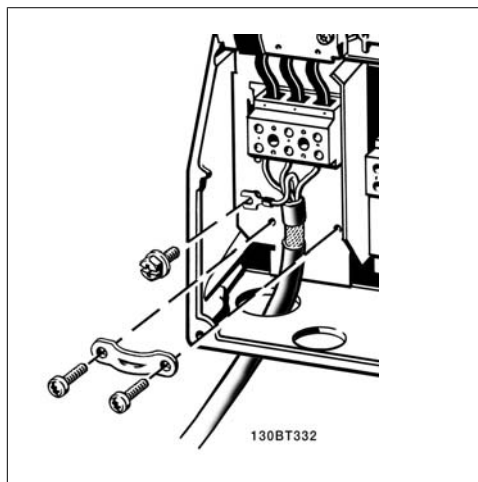


Afbeelding 5.6: Aansluiting op net en aarding zonder netschakelaar. Er is echter wel een kabelklem gebruikt.



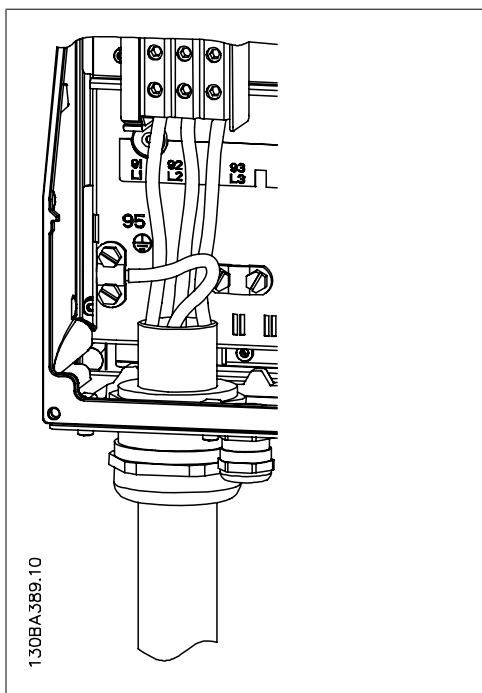
Afbeelding 5.7: Aansluiting op net en aarding met netschakelaar.

5.1.7. Netvoeding voor B1 en B2.



Afbeelding 5.8: Aansluiting op net en aarding.

5.1.8. Netvoeding voor C1 en C2.



Afbeelding 5.9: Aansluiting op net en aarding.

5.1.9. Aansluiting motor – inleiding

Zie de sectie *Algemene specificaties* voor de juiste dwarsdoorsnede en lengte van de motorkabel.

- Gebruik een afgeschermd/gewapende motorkabel om te voldoen aan de EMC-emissie-normen (of installeer de kabel in een metalen leiding).
- Houd de motorkabel zo kort mogelijk om ruisniveau en lekstroom te beperken.
- Sluit de afscherming/wapening van de motorkabel aan op de ontkoppelingsplaat van de frequentieomvormer en het metaal van de motor. (Dit geldt ook voor beide uiteinden van een metalen leiding als deze wordt gebruikt bij wijze van afscherming.)
- Gebruik voor aansluitingen op de afscherming een zo groot mogelijk oppervlak (kabelklem of met behulp van een kabelpakking conform EMC). Dit kan worden gedaan met behulp van de bijgeleverde installatiemiddelen in de frequentieomvormer.
- Vermijd afsluiting door middel van gedraaide kabeluiteinden (pigtaills), omdat dit het afschermingseffect bij hoge frequenties verstoort.
- Als het noodzakelijk is de afscherming te onderbreken om een motorisolator of motorrelais te installeren, dient de afscherming te worden voortgezet met de laagst mogelijke HF-impedantie.

Kabellengte en dwarsdoorsnede

De frequentieomvormer is getest met een bepaalde kabellengte en een bepaalde kabeldoorsnede. Als de doorsnede toeneemt, kan ook de kabelcapaciteit – en daarmee de lekstroom – toenemen en moet de kabellengte dienovereenkomstig verminderd worden.

Schakelfrequentie

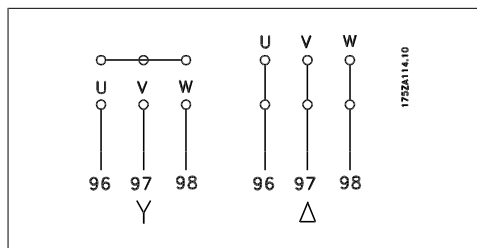
Als frequentieomvormers in combinatie met sinusfilters worden gebruikt om de akoestische ruis van een motor te beperken, moet de schakelfrequentie worden ingesteld in overeenstemming met de instructies voor sinusfilters in par. 14-01.

Voorzorgsmaatregelen bij gebruik van aluminium geleiders

Aluminium geleiders worden niet aanbevolen voor kabeldoorsneden onder 35 mm². De klemmen kunnen worden gebruikt met aluminium geleiders, maar hiervoor moet het geleideroppervlak schoon zijn en moet de oxidatie worden verwijderd en het oppervlak worden afgesloten met neutrale zuurvrije vaseline voordat de geleider wordt aangesloten.

Bovendien moet de klemschroef na twee dagen opnieuw worden aangedraaid vanwege de zachtheid van het aluminium. Het is belangrijk dat de aansluiting zorgt voor een gasdichte verbinding, omdat het aluminium oppervlak anders weer zal oxideren.

Alle soorten driefasen asynchrone standaardmotoren kunnen op de frequentieomvormer worden aangesloten. Kleine motoren zijn gewoonlijk in ster geschakeld (230/400 V, D/Y). Grote motoren zijn in driehoekschakeling geschakeld (400/690 V, D/Y). Kijk op het motortypeplaatje voor de juiste aansluitmodus en spanning.



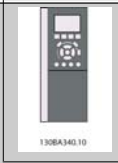
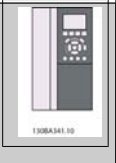
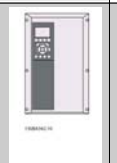
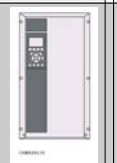
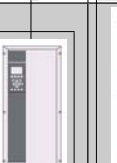


Afbeelding 5.10: Klemmen voor motoraansluiting

NB! Bij motoren zonder fase-isolatiemateriaal of andere versterkte isolatie die geschikt is voor gebruik met voedingsspanning (zoals een frequentieomvormer) moet een sinusfilter worden aangebracht op de uitgang van de frequentieomvormer. (Voor motoren die voldoen aan EC 60034-17 is geen sinusfilter nodig.)

Nr.	96	97	98	Motorspanning 0-100% van netspanning.
	U	V	W	3 kabels uit motor
	U1	V1	W1	6 kabels uit motor, driehoekschakeling
	W2	U2	V2	
	U1	V1	W1	6 kabels uit motor, sterschakeling
				U2, V2, W2 moeten afzonderlijk onderling worden verbonden (optioneel klemmenblok)
Nr.	99			Aardverbinding
	PE			

Tabel 5.6: Motoraansluiting met 3 en 6 kabels.

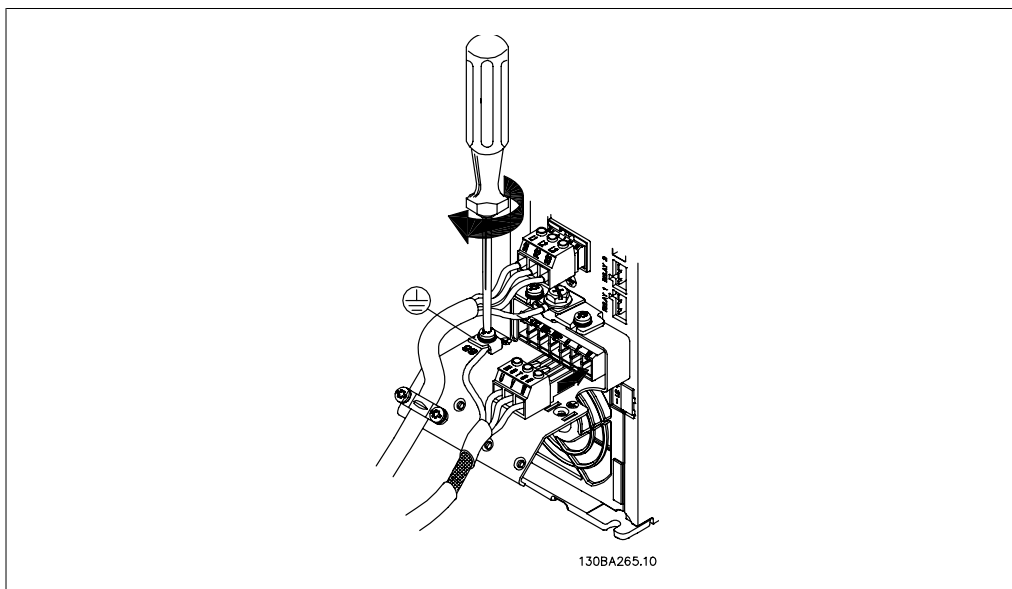
5.1.10. Motorbedradingsoverzicht

Behuizing:	A2 (IP 20/ IP 21)	A3 (IP 20/ IP 21)	A5 (IP 55/ IP 66)	B1 (IP 21/ IP 55/IP 66)	B2 (IP 21/ IP 55/IP 66)	C1 (IP 21/ IP 55/IP 66)	C2 (IP 21/ IP 55/IP 66)
							
Motorvermogen:							
200-240 V	0.25-3.0 kW	3.7 kW	0.25-3.7 kW	5.5-7.5 kW	11-15 kW	18.5-22 kW	30-45 kW
380-480 V	0.37-4.0 kW	5.5-7.5 kW	0.37-7.5 kW	11-18.5 kW	22-30 kW	37-55 kW	75-90 kW
Ga naar:	5.1.11		5.1.12	5.1.13		5.1.14	

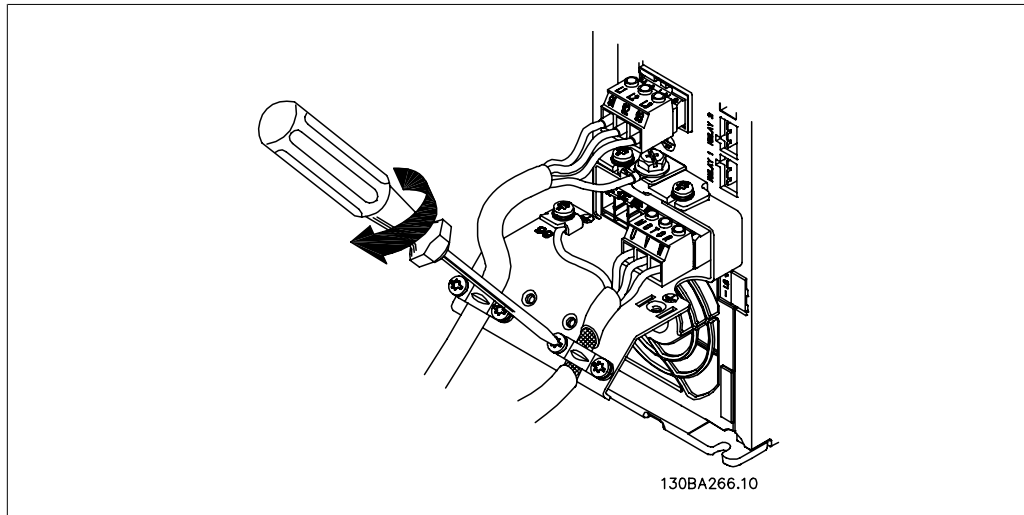
Tabel 5.7: Motorbedradingstabel.

5.1.11. Motoraansluiting voor A2 en A3

Volg de stappen in de tekening om de motor aan te sluiten op de frequentieomvormer.

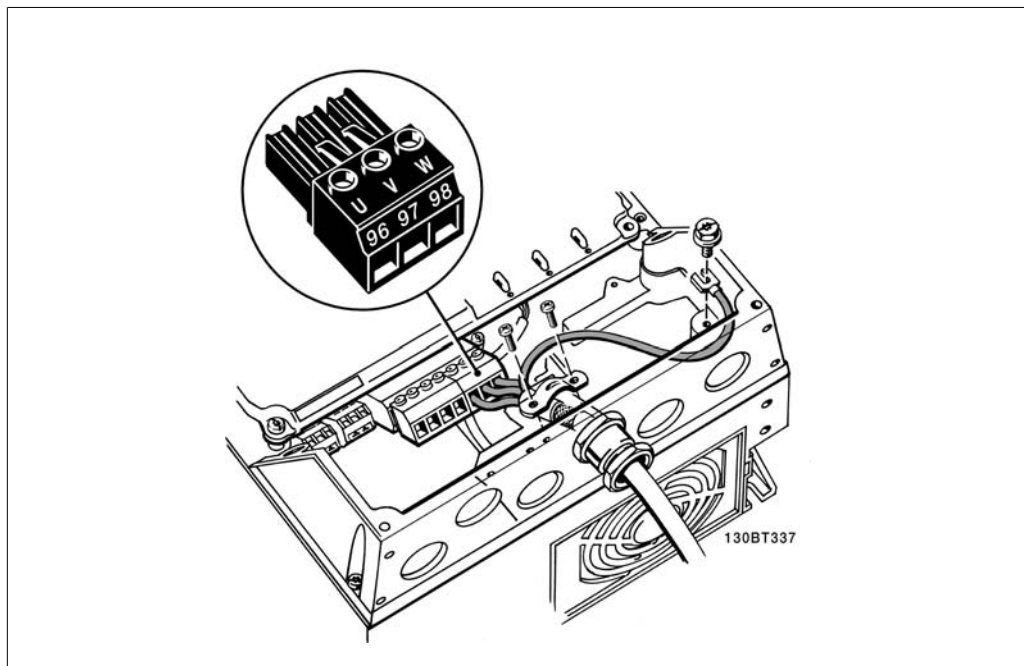


Afbeelding 5.11: Sluit eerst de motoraarde af en plaats dan de motordraden U, V en W in de stekker en zet deze vast.



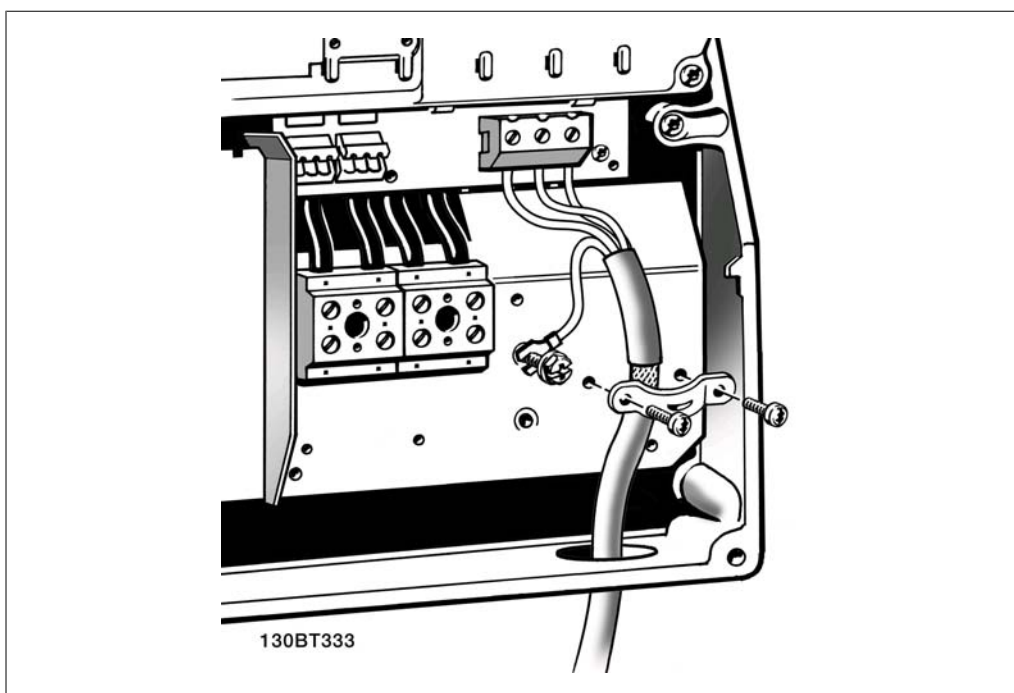
Afbeelding 5.12: Monteer de kabelklem om te zorgen voor een aansluiting van 360 graden tussen chassis en afscherming. Zorg ervoor dat de buitenste isolatie van de motorkabel onder de kabelklem is verwijderd.

5.1.12. Motoraansluiting voor A5



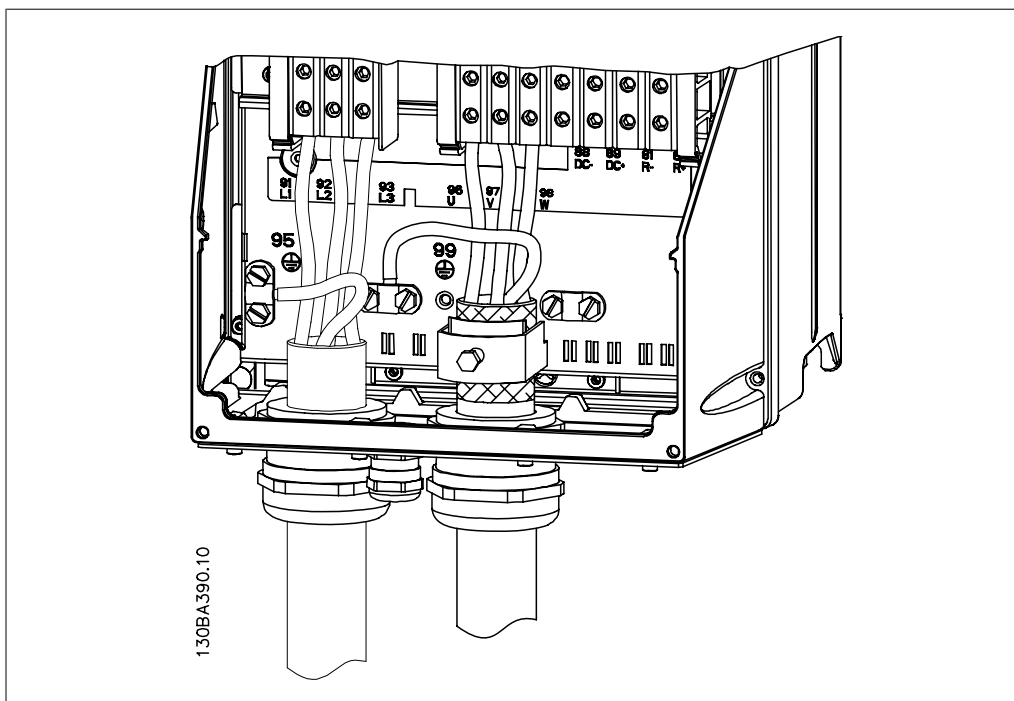
Afbeelding 5.13: Sluit eerst de motoraarde af en plaats dan de motordraden U, V en W in de klem en zet deze vast. Zorg ervoor dat de buitenste isolatie van de motorkabel onder de EMC-klem is verwijderd.

5.1.13. Motoraansluiting voor B1 en B2



Afbeelding 5.14: Sluit eerst de motoraarde af en plaats dan de motordraden U, V en W in de klem en zet deze vast. Zorg ervoor dat de buitenste isolatie van de motorkabel onder de EMC-klem is verwijderd.

5.1.14. Motoraansluiting voor C1 en C2



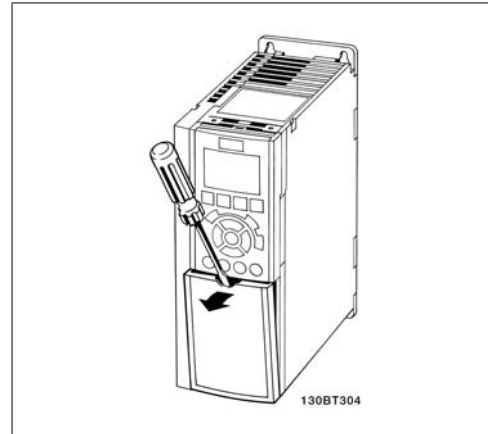
Afbeelding 5.15: Sluit eerst de motoraarde af en plaats dan de motordraden U, V en W in de klem en zet deze vast. Zorg ervoor dat de buitenste isolatie van de motorkabel onder de EMC-klem is verwijderd.

5.1.15. Bedradingsvoorbeeld en testen

De volgende sectie beschrijft hoe u bij de stuurdraden kunt komen en hoe u deze kunt afsluiten. Zie hoofdstuk *De frequentieomvormer programmeren* voor meer informatie over de functie en het programmeren en bedraden van de stuurklemmen.

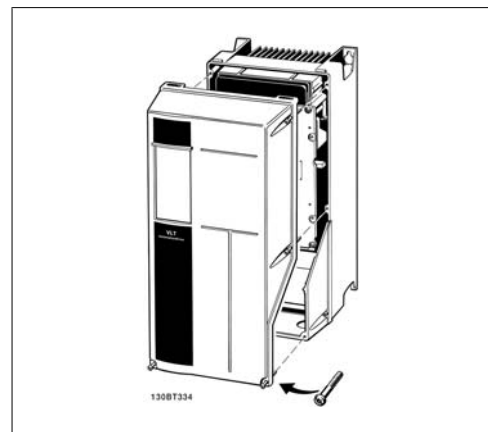
5.1.16. Toegang tot stuurklemmen

Alle klemmen voor de stuurkabels bevinden zich onder de klemafdekking aan de voorkant van de frequentieomvormer. Verwijder de klemafdekking met behulp van een schroevendraaier.



Afbeelding 5.16: A2- en A3-behuizingen

Verwijder de voorplaat om toegang te krijgen tot de stuurklemmen. Zorg er bij het terugplaatsen van de voorplaat voor dat deze goed worden bevestigd met een aanhaalmoment van 2 Nm.

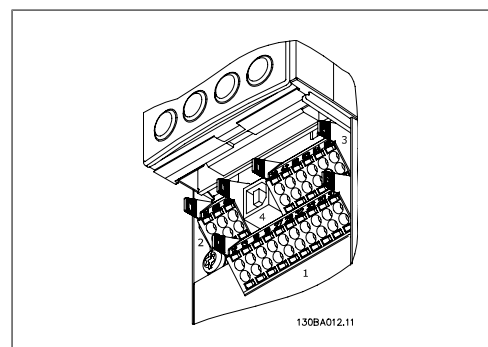


Afbeelding 5.17: A5-, B1-, B2-, C1- en C2-behuizingen

5.1.17. Stuurklemmen

Tekeningverwijzingen:

1. 10-polige stekker voor digitale I/O.
2. 3-polige stekker voor RS 485-bus.
3. 6-polige stekker voor analoge I/O.
4. USB-aansluiting.



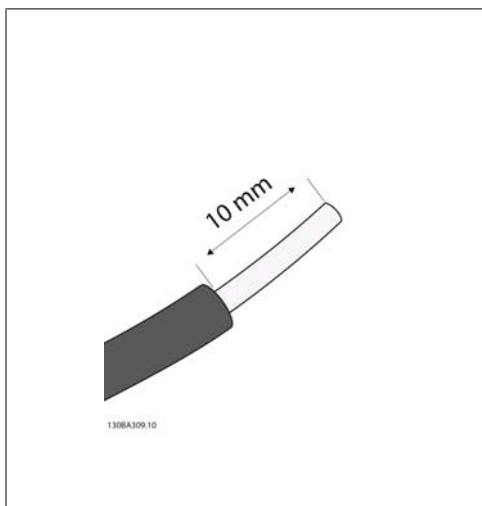
Afbeelding 5.18: Stuurklemmen (alle behuizingen)

5.1.18. De motor en draairichting testen.



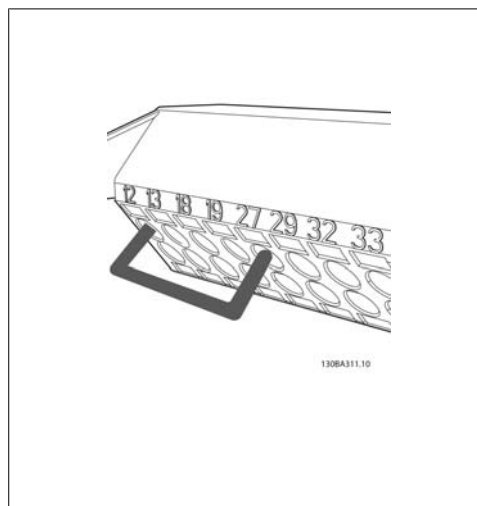
Houd er rekening mee dat de motor onbedoeld kan starten. Zorg ervoor dat personeel of apparatuur geen gevaar loopt!

Volg onderstaande stappen om de motoraansluiting en de draairichting te testen. Zorg ervoor dat er geen spanning op de eenheid staat.



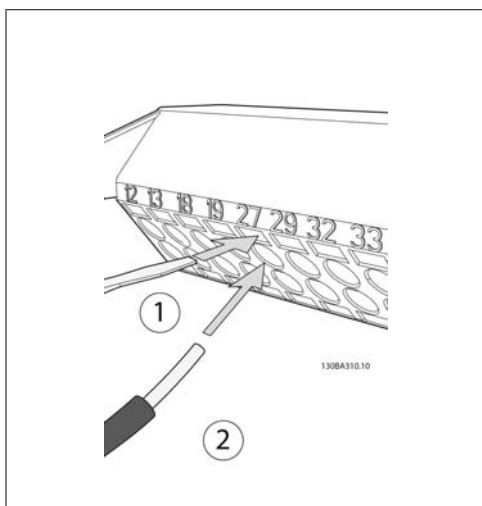
Afbeelding 5.19:

Stap 1: Verwijder eerst de isolatie aan beide uiteinden van de draad over 50-70 mm.



Afbeelding 5.21:

Stap 3: Steek het andere uiteinde in klem 12 of 13. (Opmerking: voor eenheden met de functie Veilige stop geldt dat de bestaande jumper tussen klem 12 en 37 beslist niet mag worden verwijderd, omdat de eenheid dan niet meer zal functioneren!)



Afbeelding 5.20:

Stap 2: Steek het ene uiteinde in klem 27 met behulp van een geschikte klemschroevendraaier. (Opmerking: voor eenheden met de functie Veilige stop geldt dat de bestaande jumper tussen klem 12 en 37 beslist niet mag worden verwijderd, omdat de eenheid dan niet meer zal functioneren!)



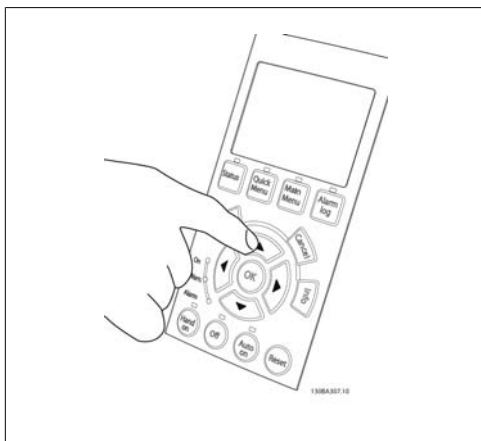
Afbeelding 5.22:

Stap 4: Schakel de spanning in en druk op de knop [Off]. In deze toestand zou de motor niet mogen draaien. Druk op [Off] om de motor op ieder gewenst moment te stoppen. De LED boven de knop [Off] zou moeten branden. Raadpleeg hoofdstuk 7 als er sprake is van knipperende alarmeren of waarschuwingen.



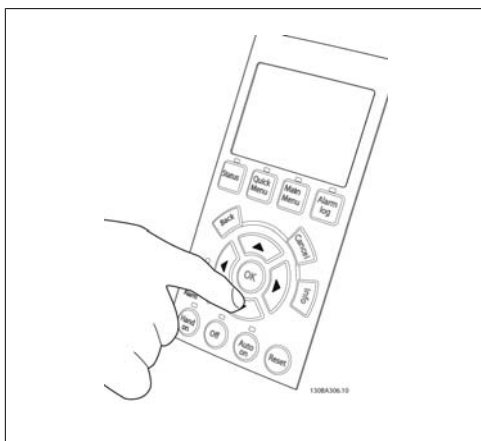
Afbeelding 5.23:

Stap 5: Wanneer u op de [Hand on]-knop drukt, zou de LED boven de knop moeten gaan branden en gaat de motor mogelijk draaien.



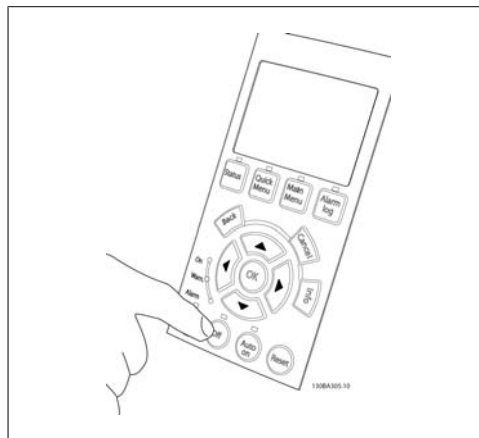
Afbeelding 5.24:

Stap 6: De snelheid van de motor wordt aangegeven op het LCP. Hij kan worden aangepast met behulp van de pijltjestoetsen omhoog ▲ en omlaag ▼.



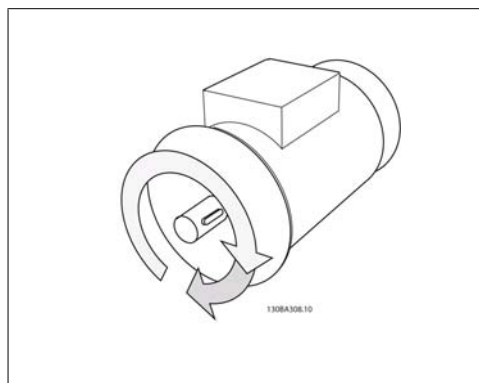
Afbeelding 5.25:

Stap 7: Met de pijltjestoetsen links ◀ en rechts ▶ kunt u de cursor verplaatsen. Hiermee kunt u de snelheid met grotere intervallen aanpassen.



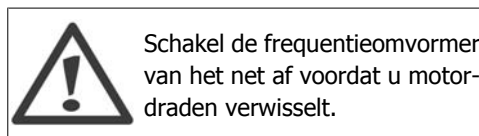
Afbeelding 5.26:

Stap 8: Druk op de knop [Off] om de motor weer te stoppen.



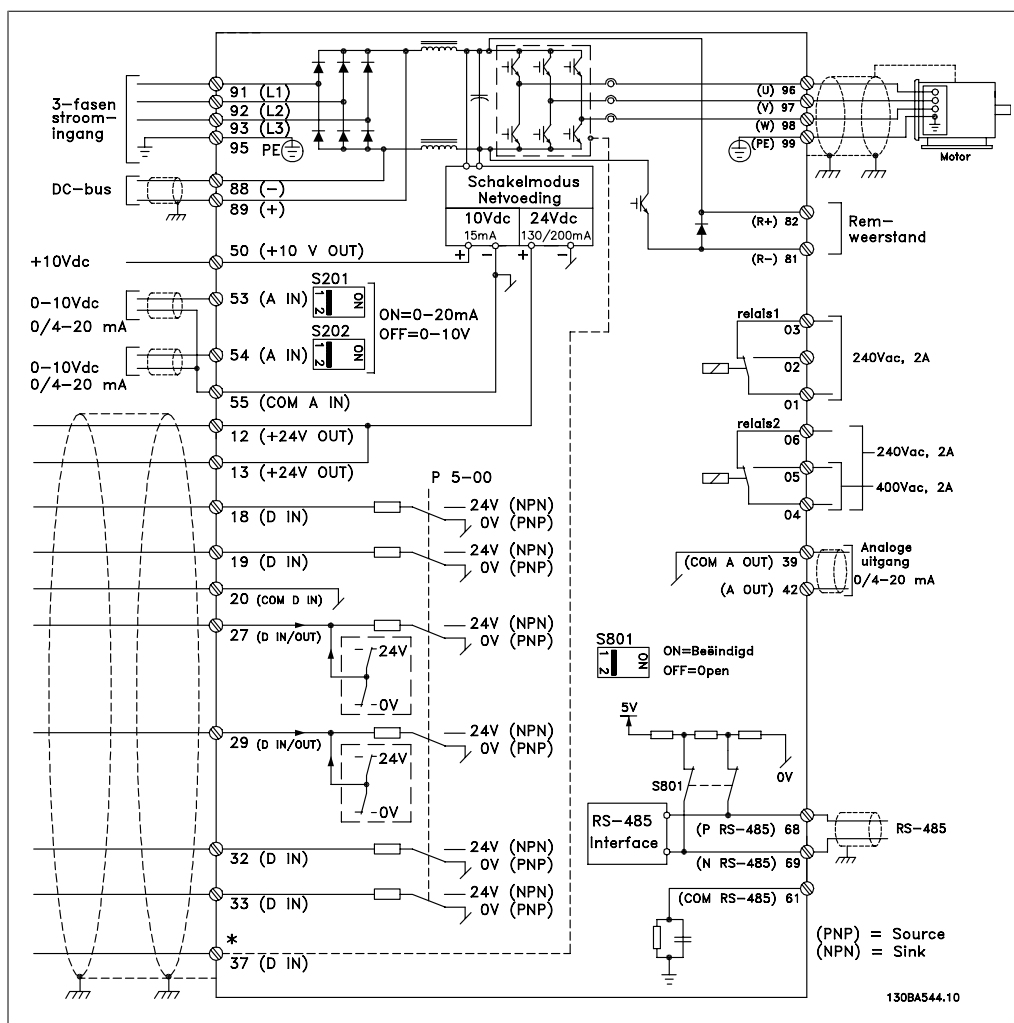
Afbeelding 5.27:

Stap 9: Verwissel zonnig twee motordraden als de motor niet in de gewenste richting draait.



Schakel de frequentieomvormer van het net af voordat u motordraden verwisselt.

5.1.19. Elektrische installatie en stuurkabels



Afbeelding 5.28: Schema met alle elektrische klemmen. (Klem 37 is enkel aanwezig bij eenheden met de functie Veilige stop.)

Bij zeer lange stuurkabels en analoge signalen kunnen, in uitzonderlijke gevallen en afhankelijk van de installatie, aardlussen van 50/60 Hz voorkomen als gevolg van ruis via de voedingskabels.

In dat geval dient u de afscherming te doorbreken of een condensator van 100 nF te plaatsen tussen de afscherming en het chassis.

**NB!**

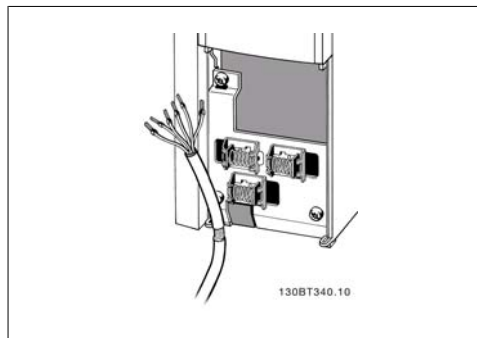
Sluit de massa van de digitale en analoge in- en uitgangen afzonderlijk aan op de gemeenschappelijke klemmen 20, 39 en 55. Hiermee wordt interferentie via aarde tussen groepen voorkomen. Dit voorkomt bijvoorbeeld dat het schakelen aan digitale ingangen analoge ingangssignalen verstoort.

**NB!**

De stuurkabels moeten afgeschermd/gewapend zijn.

1. Gebruik een beugel uit de accessoires om de afscherming aan te sluiten op de ont koppelingsplaat voor de stuurkabels.

Zie de sectie *Aarding van afgeschermd/ge-wapende stuurkabels* voor de juiste afsluiting van stuurkabels.



Afbeelding 5.29: Beugel voor stuurkabel.

5.1.20. Schakelaar S201, S202 en S801

De schakelaars S201 (AI 53) en S202 (AI 54) worden gebruikt om een stroom- (0-20 mA) of spanningsconfiguratie (0 tot 10 V) van respectievelijk de analoge ingangsklemmen 53 en 54 te selecteren.

Schakelaar S801 (BUS TER.) kan worden gebruikt om de RS 485-poort (klem 68 en 69) af te sluiten.

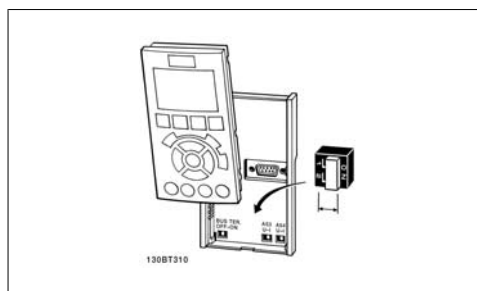
Het is mogelijk dat de schakelaars worden bedekt door een eventuele optie.

Standaardinstelling:

S201 (AI 53) = uit (spanningsin-gang)

S202 (AI 54) = uit (spanningsin-gang)

S801 (busafsluiting) = uit



Afbeelding 5.30: Locatie schakelaars.

5.2. Laatste optimalisatie en test

5.2.1. Laatste optimalisatie en test

Volg onderstaande stappen om de motorasprestaties te optimaliseren en de frequentieomvormer voor de aangesloten motor en de installatie te optimaliseren. Zorg ervoor dat de frequentieomvormer en motor zijn aangesloten en dat de voeding voor de frequentieomvormer is ingeschakeld.



NB!

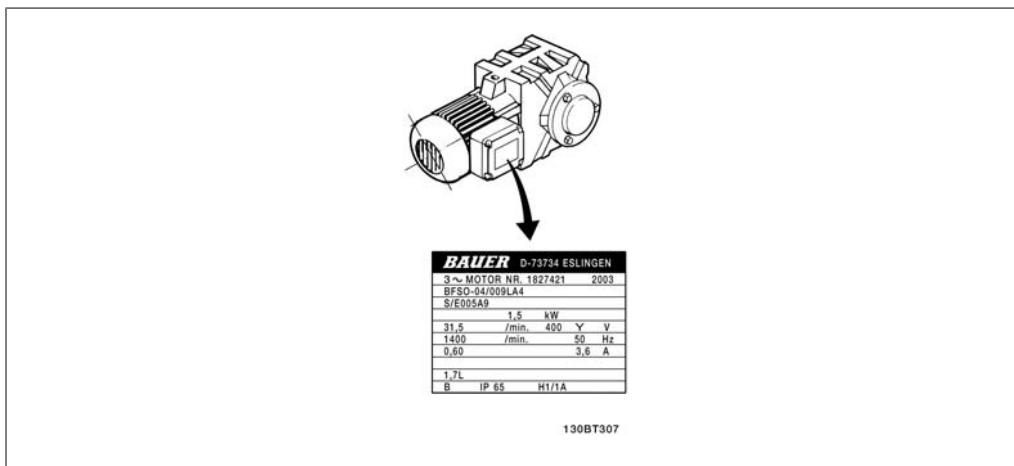
Controleer voor het inschakelen of de aangesloten apparatuur klaar is voor gebruik.

Stap 1. Kijk waar het motortypeplaatje zich bevindt.



NB!

De motor kan op twee manieren zijn aangesloten, nl. ster (Y) of driehoek (Δ). Deze informatie staat aangegeven op het motortypeplaatje.



Afbeelding 5.31: Voorbeeld motortypeplaatje

Stap 2. Voer de gegevens van het motortypeplaatje in op onderstaande parameterlijst.

Om toegang te krijgen tot deze lijst drukt u eerst op de toets [Quick Menus] en selecteert u vervolgens Q2 *Snelle setup*.

1.	Motorverm. [kW] of Motorverm. [PK]	par. 1-20 par. 1-21
2.	Motorspanning	par. 1-22
3.	Motorfrequentie	par. 1-23
4.	Motorstroom	par. 1-24
5.	Nom. motorsnelheid	par. 1-25

Tabel 5.8: Motorparameters

Stap 3. Activeer Automatische aanpassing motorgegevens (AMA).

Het uitvoeren van een AMA zorgt voor de beste prestaties. AMA verricht automatische metingen voor de aangesloten motor en zorgt voor compensatie van installatieverschillen.

1. Sluit klem 27 aan op klem 12 of gebruik [Main Menu] en stel klem 27 in op *Niet in bedrijf* (par. 5-12 [0]).
2. Druk op [Quick Menus], selecteer Q2 *Snelle setup* en schuif naar de AMA-functie in par. 1-29.
3. Druk op [OK] om AMA te activeren via par. 1-29.
4. Selecteer een volledige of een beperkte AMA. Als er een sinusfilter gemonteerd is, dient u een beperkte AMA uit te voeren of het sinusfilter tijdelijk te verwijderen voordat u de AMA-procedure uitvoert.
5. Druk op de [OK]-toets. Op het display verschijnt 'Druk op [Hand on] om AMA te starten'.
6. Druk op de [Hand on]-toets. Een balkje geeft de voortgang van de AMA aan.

AMA onderbreken tijdens de procedure

1. Druk op de [Off]-toets – de frequentieomvormer komt in de alarmmodus terecht en op het display wordt aangegeven dat de AMA is beëindigd door de gebruiker.

AMA is met succes doorlopen

1. Het display toont de melding 'Druk op [OK] om AMA te voltooien'.
2. Druk op de [OK]-toets om de AMA-procedure te verlaten.

AMA is mislukt

1. De frequentieomvormer komt terecht in de alarmmodus. In het hoofdstuk *Problemen verhelpen* wordt een beschrijving van het alarm gegeven.
2. 'Rapportwaarde' in de [Alarm log] toont de laatste meting die door de AMA is uitgevoerd voordat de frequentieomvormer in de alarmmodus terecht kwam. Aan de hand van dit nummer en de beschrijving van het alarm kunt u het probleem verhelpen. Vergeet niet om dit nummer en de beschrijving van het alarm te vermelden als u contact opneemt met Danfoss Service.



NB!

Het mislukken van de AMA wordt vaak veroorzaakt doordat de gegevens van het motortypeplaatje niet goed worden overgenomen of omdat er een te groot verschil bestaat tussen het motorvermogen en het vermogen van de frequentieomvormer.

Stap 4. Stel de snelheidsbegrenzing en de aan/uitlooptijd in.

Stel de gewenste begrenzings voor de snelheid en de aan- en uitlooptijd in.

Minimumreferentie	par. 3-02
Max. referentie	par. 3-03

Motorsnelh. lage begr.	par. 4-11 of 4-12
Motorsnelh. hoge begr.	par. 4-13 of 4-14

Ramp 1 aanlooptijd [s]	par. 3-41
Ramp 1 uitlooptijd [s]	par. 3-42

6. Bediening van de frequentieomvormer

6.1. Bedieningswijzen

6.1.1. Bedieningswijzen

De frequentieomvormer kan op drie manieren worden bediend:

1. Via een grafisch lokaal bedieningspaneel (GLCP); zie 6.1.2
2. Via een numeriek lokaal bedieningspaneel (NLCP); zie 6.1.3
3. Via RS 485 seriële communicatie of USB, beide voor pc-aansluiting, zie 6.1.4

Als de frequentieomvormer is uitgerust met een veldbusoptie, dient u de bijbehorende documentatie te raadplegen.

6.1.2. Bedienen van het grafische LCP (GLCP)

Onderstaande instructies gelden voor het GLCP (LCP 102).

De functies van het GLCP zijn verdeeld in vier groepen:

1. Grafisch display met statusregels.
2. Menutoetsen en indicatielampjes (LED's) – parameters wijzigen en schakelen tussen displayfuncties.
3. Navigatietoetsen en indicatielampjes (LED's).
4. Bedieningstoetsen en indicatielampjes (LED's).

Grafisch display:

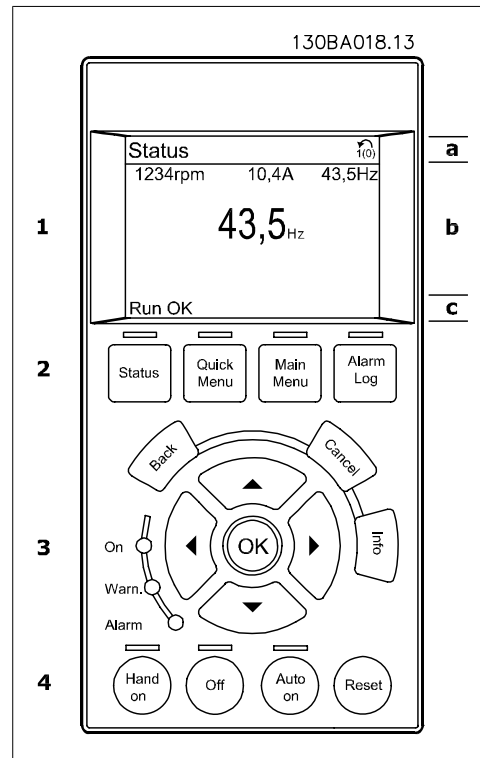
Het LCD-display is voorzien van achtergrondverlichting en maximaal 6 alfanumerieke regels. Alle gegevens worden weergegeven op het LCP dat in de [Status]-modus maximaal vijf bedrijfsvariabelen kan weergeven.

Displayregels:

- a. **Statusregel:** statusmeldingen met pictogrammen en afbeeldingen.1
- b. **Regel 1-2:** regels met bedieningsinformatie over gegevens die door de gebruiker zijn gedefinieerd of geselecteerd. Er kan maximaal één nieuwe regel worden toegevoegd via de toets [Status].1
- c. **Statusregel:** statusmelding met tekst.1

Het display bestaat uit 3 delen:

Bovenste gedeelte (a) toont de status in de statusmodus of maximaal 2 variabelen in een andere modus en in geval van een alarm/waarschuwing.



Het nummer van de actieve setup (geselecteerd als Actieve setup in par. 0-10) wordt weergegeven. Bij het programmeren van een andere setup dan de Actieve setup zal het nummer van de setup die wordt geprogrammeerd aan de rechterkant tussen haakjes worden weergegeven.

Het **middelste gedeelte (b)** toont maximaal 5 variabelen met bijbehorende eenheid, ongeacht de status. In geval van een alarm/waarschuwing wordt de waarschuwing weergegeven in plaats van de variabelen.

Schakelen tussen de drie verschillende statusuitlezingen is mogelijk door op de [Status]-toets te drukken.

In elk statusscherm worden de bedrijfsvariabelen met een andere opmaak weergegeven – zie hierna.

Aan elk van de bedrijfsvariabelen kunnen diverse metingen worden gekoppeld. De te tonen waarden/metingen kunnen worden gedefinieerd via par. 0-20, 0-21, 0-22, 0-23 en 0-24. Via [Quick Menu], Q3 *Functiesetups*, Q3-1 *Alg. instellingen* en Q3-11 *Displayinstellingen* krijgt u toegang tot deze parameters.

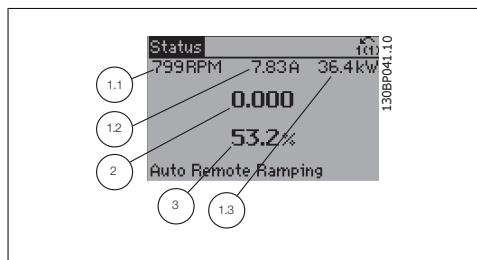
Elke uitleesparameter voor een waarde/meting die is geselecteerd in par. 0-20 tot 0-24 wordt gekenmerkt door een eigen schaal en een aantal cijfers achter een eventueel decimaalteken. Bij grotere numerieke waarden worden minder cijfers weergegeven achter het decimaalteken.

Bijv.: Uitlezing stroom
5,25 A; 15,2 A 105 A.

Statusdisplay I:

Deze uitleesstatus is standaard actief na een start of initialisatie.

Gebruik [Info] voor informatie over de waarde/meting die is gekoppeld aan de weergegeven bedrijfsvariabelen (1.1, 1.2, 1.3, 2 en 3). Zie de bedrijfsvariabelen die worden weergegeven in het afgebeelde scherm. 1.1, 1.2 en 1.3 staan klein weergegeven. 2 en 3 zijn groter weergegeven.

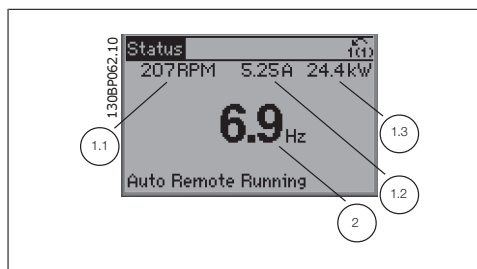


Statusdisplay II:

Zie de bedrijfsvariabelen (1.1, 1.2, 1.3 en 2) die worden weergegeven in het afgebeelde scherm.

In het voorbeeld zijn Snelheid, Motorstroom, Motorvermogen en Frequentie als variabelen geselecteerd in de eerste en tweede regel.

1.1, 1.2 en 1.3 zijn klein weergegeven. 2 is groot weergegeven.

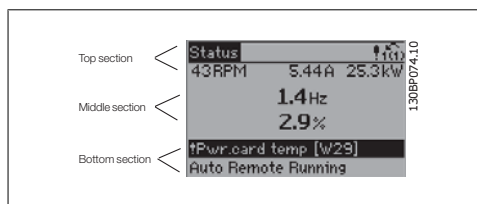


Statusdisplay III:

In deze uitleesstatus worden de gebeurtenis en de actie van de Smart Logic Control weergegeven. Zie de sectie *Smart Logic Control* voor meer informatie.



Het **onderste gedeelte** toont de status van de frequentieomvormer in de statusmodus.



Aanpassing contrast display

Druk op [Status] en [▲] om het display donkerder te maken.

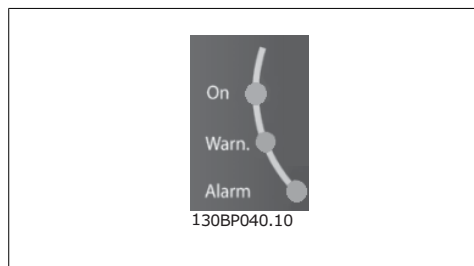
Druk op [Status] en [▼] om het display helderder te maken.

Indicatielampjes (LED's):

Als bepaalde drempelwaarden worden overschreden, gaan de alarm- en/of waarschuwings-LED's branden. Er verschijnen tevens een status- en alarmtekst op het bedieningspaneel.

De On-LED gaat branden wanneer de frequentieomvormer spanning van een netvoeding, DC-bus of externe 24 V-voeding krijgt. Tegelijkertijd is de achtergrondverlichting aan.

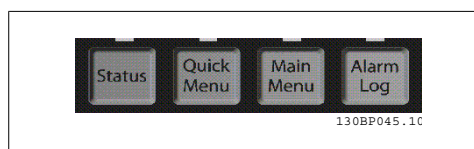
- Groene LED/On: geeft aan dat de besturingsectie werkt.
- Gele LED/Warn.: geeft een waarschuwing aan.
- Knipperende rode LED/Alarm: geeft een alarm aan.



GLCP-toetsen

Menutoetsen

De menutoetsen zijn ingedeeld op functie. De toetsen onder het display en de indicatielampjes dienen voor het instellen van de parameters en het selecteren van de displayweergave tijdens normaal bedrijf.



[Status]

geeft de status weer van de frequentieomvormer en/of de motor. Via de [Status]-toets zijn 3 verschillende uitlezingen te selecteren:

5-regelige uitlezing, 4-regelige uitlezing of Smart Logic Control.

[Status] dient om de displaymodus te selecteren of om naar de displaymodus terug te schakelen vanuit de modi Snelmenu, Hoofdmenu of Alarm. De toets [Status] dient tevens om te schakelen tussen de enkele en dubbele uitleesmodi.

[Quick Menus]

maakt een snelle setup van de frequentieomvormer mogelijk. **Hiermee kunnen de meestgebruikte waterfuncties worden geprogrammeerd.**

Via [Quick Menus] hebt u toegang tot de volgende onderdelen:

- **Q1: Persoonlijk menu**
- **Q2: Snelle setup**
- **Q3: Functiesetups**
- **Q5: Gemaakte wijz.**
- **Q6: Logdata**

Functiesetups biedt een snelle en eenvoudige toegang tot alle parameters die nodig zijn voor de meeste water- en afvalwatertoepassingen, inclusief toepassingen met een variabel koppel, constant koppel, pompen, doseerpompen, bronpompen, boosterpompen, mixerpompen, luchtventilatoren en andere pomp- en ventilatortoepassingen. Daarnaast bevat het parameters om te bepalen welke variabelen op het LCP moeten worden getoond, parameters voor vooraf in te stellen snelheden, schaling van analoge referenties, één- of multi-zonetoepassingen met terugkoppeling en specifieke functies met betrekking tot water- en afvalwatertoepassingen.

De parameters van het Snelmenu zijn direct toegankelijk, tenzij er via par. 0-60, 0-61, 0-65 of 0-66 een wachtwoord is ingesteld.

Het is mogelijk om direct om te schakelen tussen Snelmenu en Hoofdmenu.

[Main Menu]

dient om alle parameters te programmeren.

De parameters van het hoofdmenu zijn direct toegankelijk, tenzij via er par. 0-60, 0-61, 0-65 of 0-66 een wachtwoord is ingesteld. Voor de meeste watertoepassingen is het niet nodig om parameters te selecteren via het hoofdmenu. Het Snelmenu, de Snelle setup en de Functiesetups bieden de snelste en eenvoudigste manier om toegang te krijgen tot de benodigde specifieke parameters.

Het is mogelijk om direct te schakelen tussen Hoofdmenu en Snelmenu.

De parametersnelkoppeling kan worden uitgevoerd door de **[Main Menu]**-toets gedurende 3 seconden in te drukken. De parametersnelkoppeling geeft directe toegang tot elke mogelijke parameter.

[Alarm log]

toont een overzicht van de laatste vijf alarmmeldingen (genummerd A1-A5). U kunt aanvullende gegevens over een alarm krijgen door via de pijltjestoetsen naar het alarmnummer te gaan en op **[OK]** te drukken. Er wordt informatie weergegeven over de toestand van uw frequentieomvormer net voordat de alarmmodus werd ingeschakeld.

[Back]

brengt u een stap of laag terug in de navigatiestructuur.

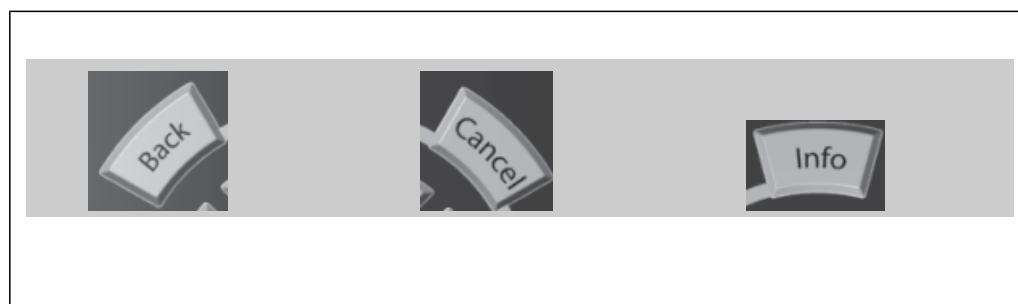
[Cancel]

annuleert uw laatste wijziging of commando, zolang het display niet is gewijzigd.

[Info]

geeft informatie over een commando, parameter of functie in elk mogelijk scherm. Met **[Info]** kunt u zo nodig uitgebreide informatie weergeven.

Verlaat de infomodus door op **[Info]**, **[Back]** of **[Cancel]** te drukken.

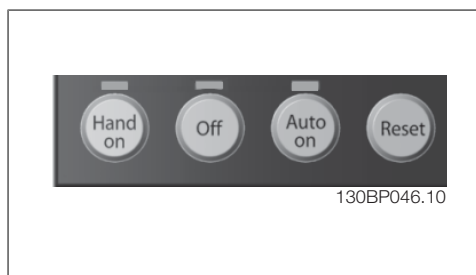
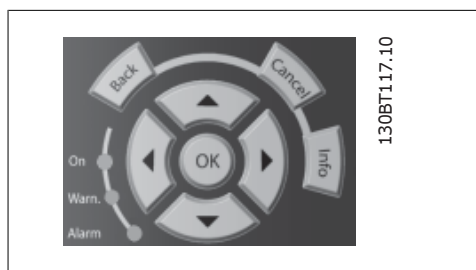


Navigatietoetsen

Gebruik de vier pijltjestoetsen om te bewegen tussen de verschillende opties in **[Quick Menu]**, **[Main Menu]** en **[Alarm log]**. Gebruik de toetsen om de cursor te verplaatsen.

[OK] dient om een parameter te selecteren die wordt gemarkeerd door de cursor en om de wijziging van een parameter te bevestigen.

De **bedieningstoetsen** voor de lokale bediening bevinden zich onder aan het bedieningspaneel.



[Hand on]

maakt het mogelijk om de frequentieomvormer via het GLCP te besturen. Via **[Hand on]** wordt ook de motor gestart, waarna het mogelijk is om de referentie voor de motorsnelheid via de pijltjestoetsen in te stellen. De toets kan worden ingesteld op *Ingesch.* [1] of *Uitgesch.* [0] via par. 0-40 *[Hand on]-toets op LCP*.

De volgende stuursignalen zullen actief blijven wanneer **[Hand on]** wordt geactiveerd:

- **[Hand on]** – **[Off]** – **[Auto on]**
- Reset
- Vrijloop geïnverteerd (motor loopt vrij tot stop)
- Omkeren
- Setupselectie lsb – Setupselectie msb
- Stopcommando via seriële communicatie
- Snelle stop
- DC-rem

**NB!**

Externe stopsignalen die via stuursignalen of een seriële bus worden geactiveerd, zullen een 'start'-commando via het LCP onderdrukken.

[Off]

stopt de aangesloten motor. De toets kan worden ingesteld op *Ingesch.* [1] of *Uitgesch.* [0] via parameter 0-41 *[Off]-toets op LCP*. Als er geen externe stopfunctie is geselecteerd en de toets **[Off]** inactief is, kan de motor worden gestopt door de netvoeding af te schakelen.

[Auto on]

maakt het mogelijk om de frequentieomvormer te sturen via stuurklemmen en/of seriële communicatie. Als een startsignaal naar de stuurklemmen en/of de bus wordt gestuurd, start de frequentieomvormer. De toets kan worden ingesteld op *Ingesch.* [1] of *Uitgesch.* [0] via par. 0-42 *[Auto on]-toets op LCP*.

**NB!**

Een actief HAND-OFF-AUTO-sigitaal via de digitale ingangen heeft een hogere prioriteit dan de bedieningstoetsen **[Hand on]** – **[Auto on]**.

[Reset]

dient om de frequentieomvormer na een alarm (trip) te resetten. De toets kan worden ingesteld op *Ingesch.* [1] of *Uitgesch.* [0] via par. 0-43 *[Reset]-toets op LCP*.

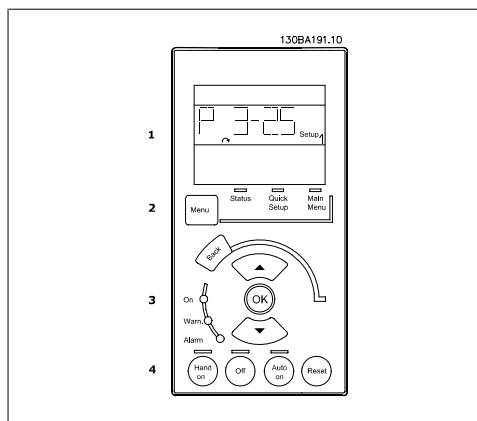
De **parametersnelkoppeling** kan worden uitgevoerd door de **[Main Menu]**-toets gedurende 3 seconden in te drukken. De parametersnelkoppeling geeft directe toegang tot elke mogelijke parameter.

6.1.3. Gebruik van het numerieke LCP (NLCP)

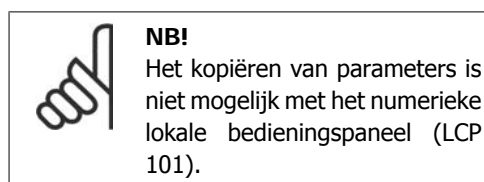
De onderstaande instructies zijn van toepassing op het NLCP (LCP 101).

De functies van het bedieningspaneel zijn verdeeld in vier groepen:

1. Numeriek display.
2. Menutoets en indicatielampjes (LED's) – parameters wijzigen en schakelen tussen displayfuncties.
3. Navigatietoetsen en indicatielampjes (LED's).
4. Bedieningstoetsen en indicatielampjes (LED's).



Afbeelding 6.1: Numeriek LCP (NLCP)



Selecteer een van de volgende modi:

Statusmodus: geeft de status aan van de frequentieomvormer of de motor.

Als zich een alarm voordoet, schakelt het NLCP automatisch naar de statusmodus.

Er kan een aantal alarmen worden weergegeven.

Modus Snelle setup of Hoofdmenu: geeft parameters en parameterinstellingen weer.

Indicatielampjes (LED's):

- Groene LED/On: geeft aan of de besturingssectie is ingeschakeld.
- Gele LED/Wrn.: geeft een waarschuwing aan.
- Knipperende rode LED/Alarm: geeft een alarm aan.

[Main Menu] dient om alle parameters te kunnen programmeren.

De parameters zijn direct toegankelijk, tenzij er via par. 0-60, 0-61, 0-65 of 0-66 een wachtwoord is ingesteld.

Snelle setup dient om de frequentieomvormer in te stellen op basis van de belangrijkste parameters.

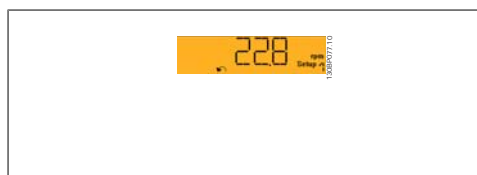
De parameterwaarden kunnen met de pijltjestoetsen omhoog/omlaag worden gewijzigd wanneer de waarde knippert.

Selecteer het hoofdmenu door een aantal keren op de [Menu]-toets te drukken totdat het indicatielampje boven Main Menu brandt.

Selecteer de parametergroep [xx-__] en druk op [OK].

Selecteer de parameter [__-xx] en druk op [OK].

Selecteer het arraynummer en druk op [OK] als de parameter een arrayparameter is.



Afbeelding 6.2: Voorbeeld van statusdisplay



Afbeelding 6.3: Voorbeeld van alarmdisplay

Menutoets

[Menu] geeft toegang tot de volgende modi:

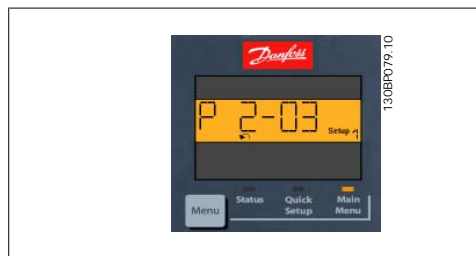
- Status
- Snelle setup
- Hoofdmenu

Selecteer de gewenste gegevenswaarde en druk op [OK].

Gebruik de **navigatietoets [Back]** om een stap terug te gaan.

De **pijltoetsen [▲] [▼]** dienen om te wisselen tussen parametergroepen, parameters en te bewegen binnen parameters.

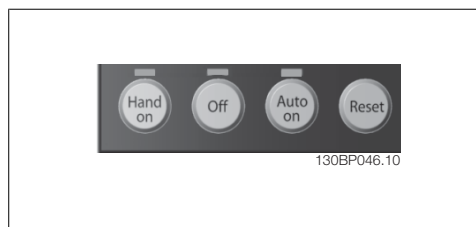
[OK] dient om een parameter te selecteren die wordt gemarkeerd door de cursor en om de wijziging van een parameter te bevestigen.



Afbeelding 6.4: Displayvoorbeeld

Bedieningstoetsen

De toetsen voor de lokale bediening bevinden zich onder aan het bedieningspaneel.



Afbeelding 6.5: Bedieningstoetsen van het numerieke LCP (NLCP)

[Hand on] maakt het mogelijk om de frequentieomvormer via het LCP te besturen. [Hand on] start ook de motor, waarna het mogelijk is om de gegevens voor de motorsnelheid in te stellen via de pijltoetsen. De toets kan worden ingesteld op *Ingesch.* [1] of *Uitgesch.* [0] via par. 0-40 *[Hand on]-toets op LCP.*

Externe stopsignalen die via stuursignalen of een seriële bus worden geactiveerd, zullen een 'start'-commando via het LCP onderdrukken.

De volgende stuursignalen zullen actief blijven wanneer [Hand on] wordt geactiveerd:

- [Hand on] – [Off] – [Auto on]
- Reset
- Vrijloop na stop, geïnverteerd
- Omkeren
- Setupselectie lsb – Setupselectie msb
- Stopcommando via seriële communicatie
- Snelle stop
- DC-rem

[Off] stopt de aangesloten motor. De toets kan worden ingesteld op *Ingesch.* [1] of *Uitgesch.* [0] via parameter 0-41 *[Off]-toets op LCP.*

Als er geen externe stopfunctie is geselecteerd en de toets [Off] inactief is, kan de motor worden gestopt door de netspanning af te schakelen.

[Auto on] maakt het mogelijk om de frequentieomvormer te besturen via stuurklemmen en/of seriële communicatie. Als een startsignaal naar de stuurklemmen en/of de bus wordt gestuurd, start de frequentieomvormer. De toets kan worden ingesteld op *Ingesch.* [1] of *Uitgesch.* [0] via par. 0-42 *[Auto on]-toets op LCP*.

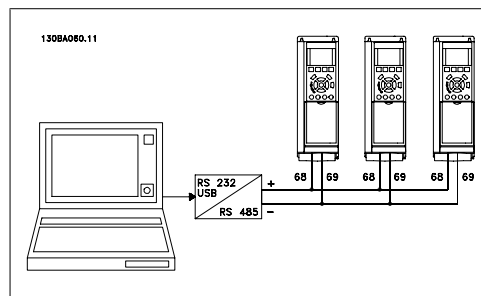
NB!
Een actief HAND-OFF-AUTO-sigitaal via de digitale ingangen heeft een hogere prioriteit dan de bedieningstoetsen [Hand on] en [Auto on].

[Reset] dient om de frequentieomvormer na een alarm (trip) te resetten. De toets kan worden ingesteld op *Ingesch.* [1] of *Uitgesch.* [0] via par. 0-43 *[Reset]-toets op LCP*.

6.1.4. RS 485-busaansluiting

Een of meer frequentieomvormers kunnen worden aangesloten op een controller (of master) met de standaard RS 485-interface. Klem 68 wordt aangesloten op het P-sigitaal (TX+, RX+), terwijl klem 69 wordt aangesloten op het N-sigitaal (TX-, RX-).

Gebruik parallelle aansluitingen om meerdere frequentieomvormers aan te sluiten op een master.



Afbeelding 6.6: Aansluitvoorbeeld.

Om mogelijke vereffeningstromen in de afscherming te vermijden, moet de kabelafscherming worden geaard via klem 61, die via een RC-koppeling met het frame is verbonden.

Busafsluiting

De RS 485-bus moet aan beide uiteinden worden afgesloten met een weerstandsnetwerk. Als de omvormer het eerste of laatste toestel in de RS 485-lus is, moet schakelaar S801 op de stuurkaart in de aan-positie (ON) worden gezet.

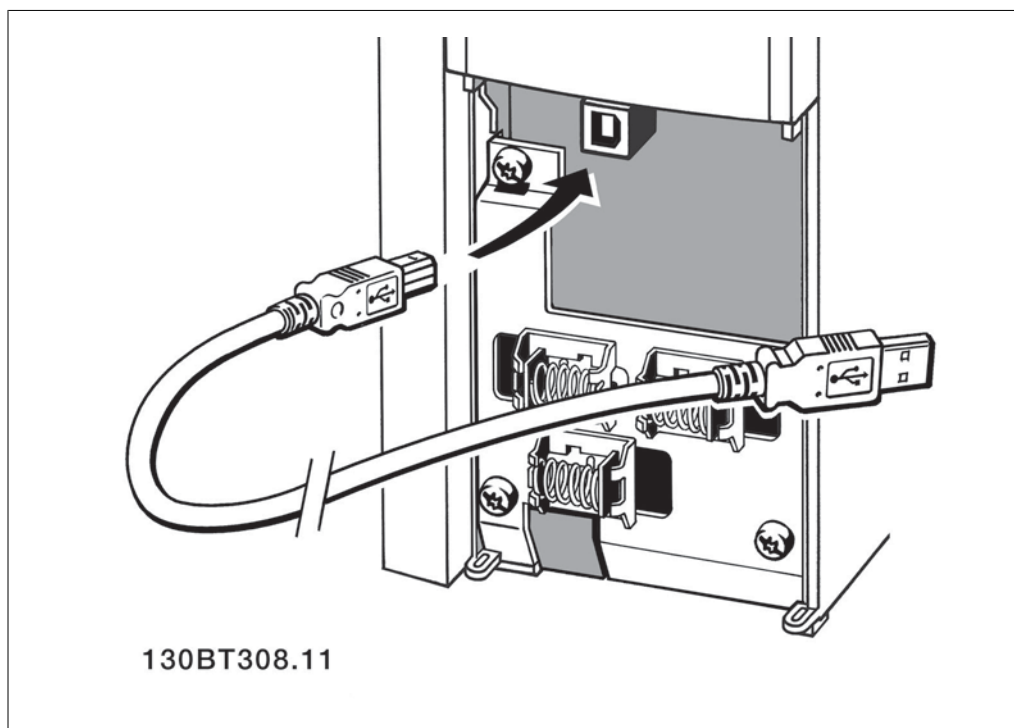
Zie *Schakelaar S201, S202 en S801* voor meer informatie.

6.1.5. Een pc aansluiten op de frequentieomvormer

Installeer de MCT 10 setup-software op de computer om de frequentieomvormer vanaf een pc te besturen of te programmeren.

De pc wordt aangesloten via een standaard (host/apparaat) USB-kabel of via de RS 485-interface, zoals weergegeven in de VLT® AQUA Drive FC 200 Design Guide, in het hoofdstuk **Installeren > Installeren van diverse aansluitingen**.

NB!
De USB-aansluiting is galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV) en andere hoogspanningsklemmen. De USB-aansluiting is verbonden met de aardverbinding van de frequentieomvormer. Sluit alleen geïsoleerde laptops aan op de USB-connector van de frequentieomvormer.



Afbeelding 6.7: USB-aansluiting

6.1.6. Hulpprogramma voor de pc

Pc-software – MCT 10

Alle frequentieomvormers zijn voorzien van een seriële-communicatiepoort. Danfoss levert een hulpprogramma voor de pc voor communicatie tussen pc en frequentieomvormer, de VLT MCT 10 setup-software.

MCT 10 setup-software

MCT 10 is een eenvoudig te gebruiken interactief programma voor het instellen van parameters in onze frequentieomvormers. De software is te downloaden via de Danfoss-website: www.vlt-software.com.

De MCT 10 setup-software kan worden gebruikt voor:

- Het offline plannen van een communicatienetwerk. MCT 10 is voorzien van een volledige database van frequentieomvormers
- Het online in bedrijf stellen van frequentieomvormers
- Het opslaan van de instellingen voor alle frequentieomvormers
- Het vervangen van een frequentieomvormer in een netwerk
- Eenvoudige en nauwkeurige documentatie van de instellingen van de frequentieomvormer na de inbedrijfstelling
- Het uitbreiden van een bestaand netwerk
- Frequentieomvormers die in de toekomst worden ontwikkeld, worden ondersteund.

De MCT 10 setup-software ondersteunt Profibus DP-V1 via een Master klasse 2-aansluiting. Hiermee kunnen parameters in een frequentieomvormer online worden gelezen en geschreven via het Profibus-netwerk. Hierdoor is geen extra communicatienetwerk meer nodig.

Instellingen van de frequentieomvormer opslaan:

1. Sluit de pc via een USB-poort aan op de eenheid. (Opmerking: sluit alleen een van het net geïsoleerde laptop aan op de USB-poort. Anders kan de apparatuur beschadigd raken.)
2. Open de MCT 10 setup-software.
3. Selecteer 'Lees van omvormer'.
4. Selecteer 'Opslaan als'.

Alle parameters zijn nu opgeslagen in de pc.

Instellingen van de frequentieomvormer inlezen:


1. Sluit de pc via een USB-poort aan op de frequentieomvormer.
2. Open de MCT 10 setup-software.
3. Selecteer 'Open' – de opgeslagen bestanden worden getoond.
4. Open het relevante bestand.
5. Selecteer 'Schrijf naar omvormer'.

Alle parameterinstellingen zijn nu overgezet naar de frequentieomvormer.

Er is een aparte handleiding beschikbaar voor de MCT 10 setup-software: **MG.10.R2.02**.

De MCT 10 setup-softwaremodules

De volgende modules zijn in het softwarepakket opgenomen:

	<p>MCT 10 setup-software Parameters instellen Kopiëren van en naar frequentieomvormers Vastleggen en afdrukken van parameterinstellingen, inclusief schema's</p>
	<p>Uitgebr. gebruikersinterface Schema voor preventief onderhoud Klokinstellingen Programmering van tijdgebonden acties Setup Smart Logic Control Configuratiehulpmiddel voor cascaderregelaar</p>

Bestelnummer:

Bij bestelling van de cd met MCT 10 setup-software verzoeken wij u bestelnummer 130B1000 te gebruiken.

MCT 10 is ook te downloaden via de Danfoss-website: WWW.DANFOSS.COM, Business Area: Motion Controls.

6.1.7. Tips en trucs

*	Voor de meeste water- en afvalwatertoepassingen kunt u met behulp van het Snelmenu, de Snelle setup en de Functiesetup op eenvoudige en snelle wijze toegang krijgen tot alle benodigde specifieke parameters.
*	Voer, indien mogelijk, altijd een AMA uit voor de beste asprestaties.
*	Het contrast van het display kan worden aangepast via [Status] en [▲] voor een donkerder display of via [Status] en [▼] voor een helderder display.
*	Via [Quick Menus] en <i>Gemaakte wijz.</i> kunt u alle parameterinstellingen bekijken die afwijken van de fabrieksinstellingen.
*	Houd de [Main Menu]-toets 3 seconden ingedrukt om naar elke mogelijke parameter te gaan.
*	Voor servicedoeleinden wordt het aanbevolen om alle parameters te kopiëren naar het LCP; zie par. 0-50 voor meer informatie.

Tabel 6.1: Tips en trucs

6

6.1.8. Snel overzetten van parameterinstellingen via GLCP

Wanneer de setup van een frequentieomvormer voltooid is, kunt u de parameterinstellingen het beste in het GLCP of met behulp van de MCT 10 setup-software op een pc opslaan (back-up).

**NB!**

Stop de motor vóór u een van deze handelingen uitvoert.

Gegevensopslag in het LCP:

1. Ga naar par. 0-50 *LCP kopiëren*.
2. Druk op de [OK]-toets.
3. Selecteer 'Alles naar LCP'.
4. Druk op de [OK]-toets.

Alle parameterinstellingen worden nu opgeslagen in het GLCP, wat wordt aangegeven in de voortgangsbalk. Druk op [OK] als 100% is bereikt.

U kunt het GLCP nu aansluiten op een andere frequentieomvormer en de parameterinstellingen naar die frequentieomvormer kopiëren.

Gegevensoverdracht van LCP naar frequentieomvormer:

1. Ga naar par. 0-50 *LCP kopiëren*.
2. Druk op de [OK]-toets.
3. Selecteer 'Alles vanaf LCP'.
4. Druk op de [OK]-toets.

De parameterinstellingen die in het GLCP zijn opgeslagen worden nu gekopieerd naar de frequentieomvormer, wat wordt aangegeven in de voortgangsbalk. Druk op [OK] als 100% is bereikt.

6.1.9. Standaardinstellingen herstellen door middel van initialisatie

De frequentieomvormer kan op twee verschillende manieren worden geïnitieerd, waarbij de standaardinstellingen worden hersteld:

Aanbevolen initialisatie (via par. 14-22)

1. Selecteer par. 14-22.
2. Druk op [OK].
3. Selecteer 'Initialisatie' (voor NLCP: selecteer '2').
4. Druk op [OK].
5. Schakel de spanning naar de eenheid af en wacht tot het display uit gaat.
6. Sluit de voeding weer aan, waarna de frequentieomvormer is gereset. Het kan enkele seconden duren voordat de eenheid voor de eerste keer opstart.

Met par. 14-22 wordt alles geïnitieerd behalve:	
14-50	<i>RFI 1</i>
8-30	<i>Protocol</i>
8-31	<i>Adres</i>
8-32	<i>Baudsnelheid</i>
8-35	<i>Min. responsvertr.</i>
8-36	<i>Max. responsvertr.</i>
8-37	<i>Max. tss.-tekenvertr.</i>
15-00 tot 15-05	Bedrijfsgegevens
15-20 tot 15-22	Hist. log
15-30 tot 15-32	Foutlog



NB!

De parameters die in *Persoonlijk menu* zijn opgeslagen blijven gehandhaafd bij het herstellen van de standaardwaarden.

Handmatige initialisatie



NB!

Bij het uitvoeren van een handmatige initialisatie worden ook de instellingen voor seriële communicatie, RFI-filter (par. 14-50) en foutlog gereset. De ingestelde parameters in *Persoonlijk menu* worden gewist.

1. Schakel de netvoeding af en wacht totdat het display is uitgeschakeld.
- 2a. Druk tegelijkertijd op [Status] – [Main Menu] – [OK] terwijl het grafisch LCP (GLCP) wordt ingeschakeld.
- 2b. Druk op [Menu] terwijl het numerieke display, LCP 101 wordt ingeschakeld.
3. Laat de toetsen los na 5 seconden.
4. De frequentieomvormer is nu ingesteld volgens de standaardinstellingen.

Met deze parameter wordt alles geïnitieerd behalve:

15-00	<i>Bedrijfsuren</i>
15-03	<i>Inschakelingen</i>
15-04	<i>x Overtemp.</i>
15-05	<i>x Overspann.</i>

7. De frequentieomvormer programmeren

7.1. Programmeren

7.1.1. Parametersetup

Groep	Titel	Functie
0-	Bediening/display	Parameters die betrekking hebben op de basisfuncties van de frequentieomvormer, de functie van de LCP-toetsen en de configuratie van het LCP-display.
1-	Belasting & motor	Parametergroep voor motorinstellingen.
2-	Remmen	Parametergroep voor het instellen van remfuncties in de frequentieomvormer.
3-	Ref./Ramp.	Parameters voor het gebruiken van referenties, het instellen van begrenzingen en het configureren van de reactie van de frequentieomvormer op wijzigingen.
4-	Begr./waarsch.	Parametergroep voor het configureren van begrenzingen en waarschuwingen.
5-	Digitaal In/Uit	Parametergroep voor het configureren van de digitale in- en uitgangen.
6-	Analoog In/Uit	Parametergroep voor het configureren van de analoge in- en uitgangen.
8-	Comm. en opties	Parametergroep voor het configureren van communicatie en opties.
9-	Profibus	Parametergroep voor Profibus-specifieke parameters.
10-	DeviceNet	Parametergroep voor DeviceNet-specifieke parameters.
11-	LonWorks	Parametergroep voor LonWorks-specifieke parameters.
13-	Smart Logic	Parametergroep voor Smart Logic Control.
14-	Speciale functies	Parametergroep voor het configureren van speciale functies van de frequentieomvormer.
15-	Geg. omvormer	Parametergroep met informatie over de frequentieomvormer, zoals bedrijfsgegevens, hardwareconfiguratie en softwareversies.
16-	Data-uitlezingen	Parametergroep voor data-uitlezing, bijv. actuele referenties, spanning, regeling, alarmen, waarschuwingen en statuswoorden.
18-	Info & uitlez.	Deze parametergroep bevat de laatste 10 logboeken voor preventief onderhoud.
20-	Omvormer met terugkoppeling	Deze parametergroep wordt gebruikt voor het configureren van de PID-regelaar voor terugkoppeling die de uitgangsfrequentie van de eenheid regelt.
21-	Uitgebr. met terugkoppeling	Parameters voor het configureren van de drie PID-regelaars voor uitgebreide terugkoppeling.
22-	Toepassingsfuncties	Deze parameters bewaken de watertoepassingen.
23-	Tijdgebonden functies	Deze parameters zijn voor acties die dagelijks of wekelijks moeten worden uitgevoerd, bijv. verschillende referenties voor werking binnen bedrijfstijd/buiten bedrijfstijd.
25-	Cascaderegelaarfuncties	Parameters voor het configureren van de standaard cascaderegelaar voor het sequentieel regelen van meerdere pompen.
26-	Analoge I/O-optie MCB 109	Parameters voor het configureren van de Analoge I/O-optie MCB 109.
27-	Uitgebreide cascaderegeling	Parameters voor het configureren van de uitgebreide cascaderegelaar.
29-	Watertoepassingsfuncties	Parameters voor het instellen van waterspecifieke functies.
31-	Bypassoptie	Parameters voor het configureren van de bypassoptie.

Tabel 7.1: Parametergroepen

Parameterbeschrijvingen en -keuzes worden op het displaygedeelte van het grafisch (GLCP) of numeriek (NLCP) display weergegeven. (Zie sectie 5 voor meer informatie.) U kunt toegang krijgen tot de parameters door op de [Quick Menu]-toets of de [Main Menu]-toets op het bedieningspaneel te drukken. Het snelmenu wordt voornamelijk gebruikt om de eenheid de eerste keer bedrijfsklaar te maken door programmering van de parameters die nodig zijn om de eenheid op te starten. Het hoofdmenu biedt toegang tot alle parameters om de eenheid voor een specifieke toepassing te programmeren.

Alle digitale en analoge in- en uitgangsklemmen zijn multifunctioneel. Alle klemmen zijn in de fabriek standaard ingesteld op functies die geschikt zijn voor de meeste watertoepassingen. Als er echter andere specifieke functies nodig zijn, moeten deze worden geprogrammeerd via parametergroep 5 of 6.

7.1.2. Modus Snelmenu

Het GLCP biedt toegang tot alle parameters die worden vermeld onder het Snelmenu. Het NLCP biedt enkel toegang tot de parameters van de Snelle setup. Om parameters in te stellen via de knop [Quick Menu]:

Als u op [Quick Menu] drukt, wordt een overzicht weergegeven van de functies in het snelmenu.

Efficiënte parametersetup voor water-toepassingen

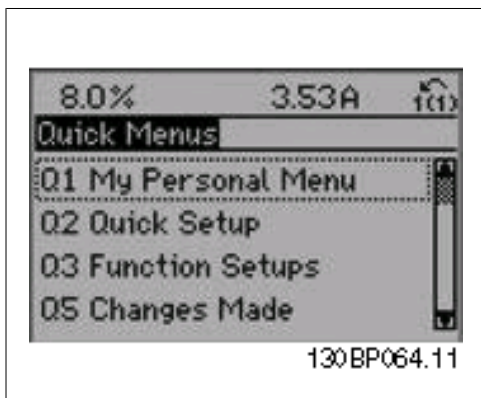
Via [Quick Menu] kunnen de parameters voor de meeste water- en afvalwatertoepassingen op eenvoudige wijze worden ingesteld.

De beste manier om parameters via [Quick Menu] in te stellen, is als volgt:

1. Selecteer *Snelle setup* om de basisinstellingen voor de motor, aan/uitlooptijden, en dergelijke in te stellen.
2. Selecteer *Functiesetups* om de gewenste functionaliteit van de frequentieomvormer in te stellen – voorzover dit niet al is gebeurd via de instellingen in *Snelle setup*.
3. Selecteer *Alg. instellingen*, *Inst. geen terugk.* of *Inst. met terugk.*

Het wordt aangeraden om de setup in de aangegeven volgorde uit te voeren.

Selecteer *Persoonlijk menu* om alleen de parameters weer te geven die eerder zijn geselecteerd en geprogrammeerd als persoonlijke parameters. De OEM van de pomp of andere apparatuur kan deze parameters bijvoorbeeld bij de inbedrijfstelling in de fabriek al hebben geprogrammeerd in het Persoonlijk menu om de inbedrijfstelling/fijnafstelling ter plaatse eenvoudiger te maken. Deze parameters zijn ingesteld via par. 0-25 *Persoonlijk menu*. Er kunnen maximaal 20 parameters worden opgenomen in dit menu.



Afbeelding 7.1: Overzicht snelmenu

Par.	Aanduiding	[Eenh]
0-01	Taal	
1-20	Motorverm.	[kW]
1-22	Motorspanning	[V]
1-23	Motorfrequentie	[Hz]
1-24	Motorstroom	[A]
1-25	Nom. motorsnelheid	[tpm]
3-41	Ramp 1 aanlooptijd	[s]
3-42	Ramp 1 uitlooptijd	[s]
4-11	Motorsnelh. lage begr.	[tpm]
4-13	Motorsnelh. hoge begr.	[tpm]
1-29	Autom. aanpassing motor- geg.	[AMA]

Tabel 7.2: Parameters Snelle setup

*De weergave op het display hangt af van de geselecteerde waarde in parameter 0-02 en 0-03. De standaardinstelling van parameter 0-02 en 0-03 hangt af van de geografische regio waarin de frequentieomvormer is geleverd, maar deze kan indien nodig worden gewijzigd.

Als *Niet in bedrijf* is geselecteerd voor klem 27 is er voor klem 27 geen aansluiting naar +24 V nodig om starten mogelijk te maken.

Als *Vrijloop geïn.* (standaard fabrieksinstelling) is geselecteerd voor klem 27 is een aansluiting naar +24 V nodig om starten mogelijk te maken.

Selecteer *Gemaakte wijz.* voor informatie over:

- de laatste 10 wijzigingen. Gebruik de navigatietoetsen omhoog/omlaag om door de laatste 10 gewijzigde parameters te schuiven.
- de wijzigingen die sinds de standaardinstelling zijn gemaakt.

Selecteer *Logdata* voor informatie over de uitlezingen in de displayregel. De informatie wordt als grafiek weergegeven.

Het is alleen mogelijk om de ingestelde displayparameters in par. 0-20 en 0-24 te bekijken. Er kunnen maximaal 120 voorbeelden in het geheugen worden opgeslagen voor later gebruik.

0-01 Taal

Option:

Functie:

Bepaalt welke taal wordt gebruikt op het display.

[0] * Engels

1-20 Motorverm. [kW]

Range:

Afhankelijk van grootte* [0,09-500 kW]

Functie:

Stel het nominale motorvermogen in kW in overeenkomstig de gegevens van het motortypeplaatje. De standaardwaarde komt overeen met het nominale vermogen van de eenheid. Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt. Afhankelijk van de instelling van par. 0-03 *Regionale instellingen* zal par. 1-20 of 1-21 *Motorverm.* onzichtbaar worden gemaakt.

1-22 Motorspanning

Range:

Afhankelijk van grootte* [10-1000 V]

Functie:

Stel de nominale motorspanning in overeenkomstig de gegevens van het motortypeplaatje. De standaardwaarde komt overeen met het nominale vermogen van de eenheid. Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

1-23 Motorfrequentie

Range:

Afhankelijk van grootte* [20-1000 Hz]

Functie:

Stel de motorfrequentie in overeenkomstig de gegevens van het motortypeplaatje. Voor 87 Hz-bedrijf met 230/400 V-motoren stelt u de motortypeplaatgegevens in voor 230 V/50 Hz. Wijzig par. 4-13 *Motorsnelh. hoge begr. [RPM]* en par. 3-03 *Max. referentie* voor de 87 Hz-toepassing.

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

1-24 Motorstroom**Range:**

Afhankelijk van grootte* [0,1-10.000 A]

Functie:

Stel de nominale motorstroom in overeenkomstig de gegevens van het motortypeplaatje. Deze gegevens worden gebruikt voor de berekening van koppel, thermische motorbeveiliging en dergelijke.

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

1-25 Nom. motorsnelheid**Range:**

Afhankelijk van grootte* [100-60.000 tpm]

Functie:

Voer de nominale motorsnelheid in overeenkomstig de gegevens van het motortypeplaatje. Deze gegevens worden gebruikt voor de berekening van motorcompensaties.

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

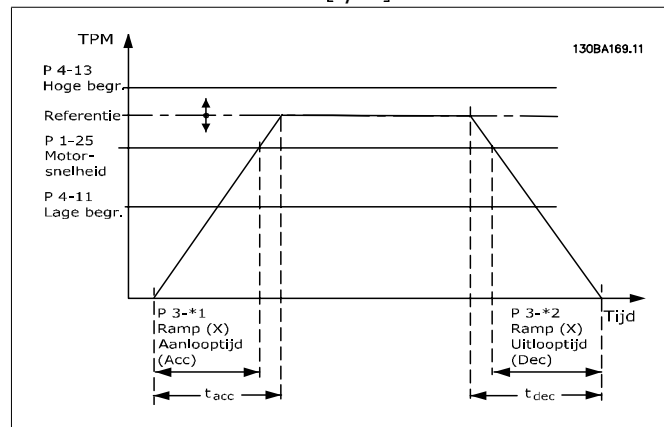
3-41 Ramp 1 aanlooptijd**Range:**

3 s* [1-3600 s]

Functie:

Voer de aanlooptijd in, d.w.z. de versnellingstijd van 0 tpm naar de nominale motorsnelheid $n_{M,N}$ (par. 1-25). Stel de aanlooptijd zo in dat de uitgangsstroom tijdens het aanlopen de stroomgrens in par. 4-18 niet overschrijdt. Zie uitlooptijd in par. 3-42.

$$par..3 - 41 = \frac{t_{acc} \times n_{norm}[par..1 - 25]}{\Delta ref[tpm]} [s]$$

**3-42 Ramp 1 uitlooptijd****Range:**

3 s* [1-3600 s]

Functie:

Voer de uitlooptijd in, d.w.z. de tijd die nodig is om te vertragen van de nominale motorsnelheid $n_{M,N}$ (par. 1-25) tot 0 tpm. Stel de uitlooptijd zo in dat er in de inverter geen overspanning ont-

staat als gevolg van de generatorwerking van de motor en de opgewekte stroom de ingestelde stroomgrens in par. 4-18 niet overschrijdt. Zie aanlooptijd in par. 3-41.

$$par..3 - 42 = \frac{tdec \times nnorm [par..1 - 25]}{\Delta ref [tpm]} [s]$$

4-11 Motorsnelh. lage begr. [RPM]

Range:

Afhankelijk van grootte* [0-60.000 tpm]

Functie:

Stel de lage begrenzing voor de motorsnelheid in. De Motorsnelh. lage begr. kan worden ingesteld op de door de fabrikant aanbevolen minimale motorsnelheid. De Motorsnelh. lage begr. mag de instelling in par. 4-13 *Motorsnelh. hoge begr. [RPM]* niet overschrijden.

4-13 Motorsnelh. hoge begr. [RPM]

Range:

Afhankelijk van grootte* [0-60.000 tpm]

Functie:

Voer de hoge begrenzing voor de motorsnelheid in. De Motorsnelh. hoge begr. kan worden ingesteld op de door de fabrikant aanbevolen maximale nominale motorsnelheid. De Motorsnelh. hoge begr. moet hoger zijn dan de instelling in par. 4-11 *Motorsnelh. lage begr. [RPM]*. Alleen par. 4-11 of 4-12 zal worden weergegeven; dit hangt af van andere parameters die zijn ingesteld in het Hoofdmenu en de standaardinstellingen als gevolg van de ingestelde geografische regio.



NB!

De uitgangsfrequentiewaarde van de frequentieomvormer mag geen waarde hebben die hoger is dan 1/10 van de schakelfrequentie.

1-29 Autom. aanpassing motorgeg. (AMA)

Option:

Functie:

De AMA-functie optimaliseert de dynamische motorprestaties door een automatische optimalisatie van de geavanceerde motorparameters (par. 1-30 tot par. 1-35) terwijl de motor stationair loopt.


[0] *	Uit	Geen functie
[1]	Volledige AMA insch.	voert een AMA uit voor de statorweerstand R_s , de rotorweerstand R_r , de statorlekreactantie X_1 , de rotorlekreactantie X_2 en de hoofdreactantie X_h .
[2]	Beperkte AMA insch.	voert een beperkte AMA uit waarbij alleen de statorweerstand R_s in het systeem wordt bepaald. Selecteer deze optie als een LC-filter wordt gebruikt tussen de frequentieomvormer en de motor.


Activeer de AMA-functie door de [Hand on]-toets in te drukken nadat u [1] of [2] hebt geselecteerd. Zie ook de sectie *Automatische aanpassing motorgegevens*. Na een normale procedure


toont het scherm: 'Druk op [OK] om AMA te voltooien'. Na het indrukken van de [OK]-toets is de frequentieomvormer gereed voor bedrijf.

Opmerking:

- Voor de beste aanpassing van de frequentieomvormer wordt aanbevolen AMA uit te voeren met een koude motor.
- AMA kan niet worden uitgevoerd terwijl de motor draait.

 **NB!**
Het is belangrijk om de motorparameters in 1-2* *Motordata* juist in te stellen, aangezien deze deel uitmaken van het AMA-algoritme. Een AMA moet worden uitgevoerd om te zorgen voor optimale dynamische motorprestaties. Dit kan tot 10 minuten duren, afhankelijk van de vermogensklasse van de motor.

 **NB!**
Voorkom dat tijdens AMA een extern koppel wordt gegenereerd.

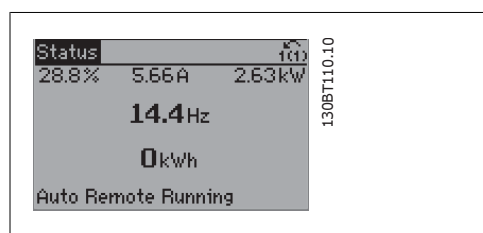
 **NB!**
Als een van de instellingen in par. 1-2* *Motordata* wordt gewijzigd, worden par. 1-30 tot 1-39 teruggezet naar de standaardinstelling.
Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

Zie ook de sectie *Automatische aanpassing motorgegevens* – toepassingsvoorbeeld.

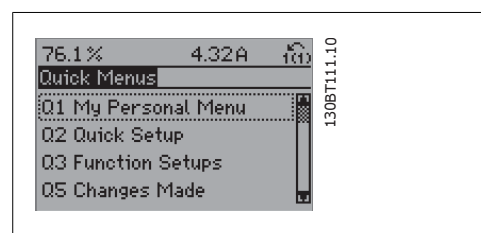
7.1.3. Functiesetups

Functiesetups biedt een snelle en eenvoudige toegang tot alle parameters die nodig zijn voor de meeste water- en afvalwatertoepassingen, inclusief toepassingen met een variabel koppel, constant koppel, pompen, doseerpompen, bronpompen, boosterpompen, mixerpompen, luchtventilatoren en andere pomp- en ventilatortoepassingen. Daarnaast bevat het parameters om te bepalen welke variabelen op het LCP moeten worden getoond, parameters voor vooraf in te stellen snelheden, schaling van analoge referenties, één- of multi-zonetoepassingen met terugkoppeling en specifieke functies met betrekking tot water- en afvalwatertoepassingen.

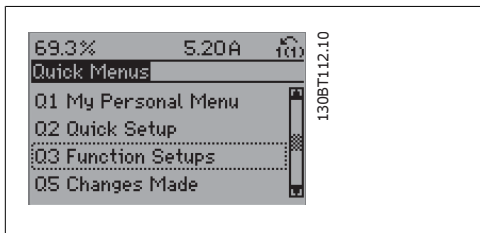
Toegang tot Functiesetups – voorbeeld



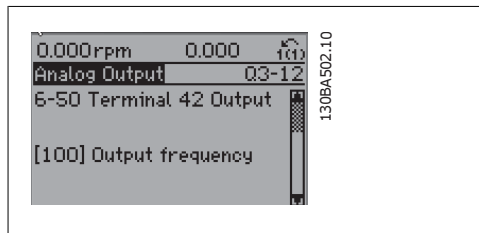
Afbeelding 7.2: Stap 1: Schakel de frequentieomvormer in (On-LED gaat branden).



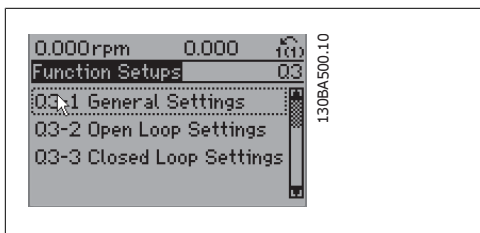
Afbeelding 7.3: Stap 2: Druk op de knop [Quick Menu] (snelmenuopties worden weergegeven).



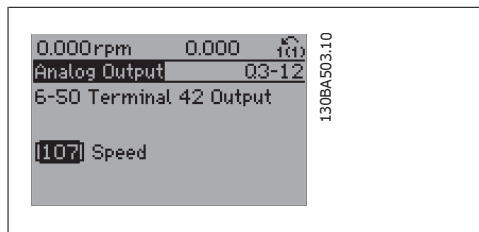
Afbeelding 7.4: Stap 3: Gebruik de navigatietoetsen omhoog/omlaag om naar Functiesetups te schuiven. Druk op [OK].



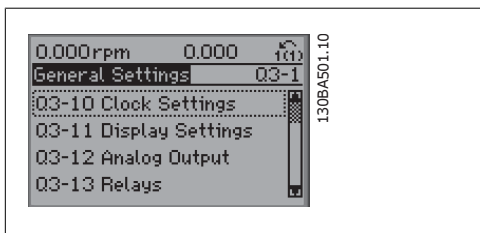
Afbeelding 7.7: Stap 6: Selecteer par. 6-50 *Klem 42 uitgang*. Druk op [OK].



Afbeelding 7.5: Stap 4: De Functiesetupopties worden weergegeven. Selecteer Q3-1 *Alg. instellingen*. Druk op [OK].



Afbeelding 7.8: Stap 7: Gebruik de navigatietoetsen omhoog/omlaag om door de diverse opties te schuiven. Druk op [OK].



Afbeelding 7.6: Stap 5: Gebruik de navigatietoetsen omhoog/omlaag naar bijv. Q3-12 *Analoge uitgangen* te schuiven. Druk op [OK].

De parameters voor Functiesetups zijn ingedeeld in de volgende groepen:

Q3-1 Alg. instellingen			
Q3-10 Klokinstellingen	Q3-11 Displayinstellingen	Q3-12 Anal. uitgang	Q3-13 Relais
0-70 Datum & tijd instellen	0-20 Displayregel 1.1 klein	6-50 Klem 42 uitgang	Relais 1 ⇒ 5-40 Functierelais
0-71 Datumindeling	0-21 Displayregel 1.2 klein	6-51 Klem 42 uitgang min. schaal	Relais 2 ⇒ 5-40 Functierelais
0-72 Tijdsindeling	0-22 Displayregel 1.3 klein	6-52 Klem 42 uitgang max. schaal	Optierelais 7 ⇒ 5-40 Functierelais
0-74 DST/zomertijd	0-23 Displayregel 2 groot		Optierelais 8 ⇒ 5-40 Functierelais
0-76 DST/zomertijd start	0-24 Displayregel 3 groot		Optierelais 9 ⇒ 5-40 Functierelais
0-77 DST/zomertijd einde	0-37 Displaytekst 1 0-38 Displaytekst 2 0-39 Displaytekst 3		

Q3-2 Inst. geen terugk.	
Q3-20 Digitale referentie	Q3-21 Analoge referentie
3-02 Minimumreferentie	3-02 Minimumreferentie
3-03 Max. referentie	3-03 Max. referentie
3-10 Digitale referentie	6-10 Klem 53 lage spanning
5-13 Klem 29 digitale ingang	6-11 Klem 53 hoge spanning
5-14 Klem 32 digitale ingang	6-14 Klem 53 lage ref./terugkopp. waarde
5-15 Klem 33 digitale ingang	6-15 Klem 53 hoge ref./terugkopp. waarde

Q3-3 Inst. Met terugk.	
Q3-30 Terugkopp.instell.	Q3-31 PID-basisinstell.
1-00 Configuratiemodus	20-81 PID normaal/inv regeling
20-12 Referentie/terugk.eenheid	20-82 PID startsnelh. [rpm]
3-02 Minimumreferentie	20-21 Setpoint 1
3-03 Max. referentie	20-93 PID prop. versterking
6-20 Klem 54 lage spanning	20-94 PID integratietijd
6-21 Klem 54 spanning hoog	
6-24 Klem 54 lage ref./terugkopp. waarde	
6-25 Klem 54 hoge ref./terugkopp. waarde	
6-00 Live zero time-out-tijd	
6-01 Live zero time-out-functie	

0-20 Displayregel 1.1 klein

Option:

Functie:

Selecteer een variabele voor weergave in regel 1, linker positie.

[0]	Geen	Geen displaywaarde geselecteerd.
[37]	Displaytekst 1	Huidige stuurwoord.
[38]	Displaytekst 2	Hierin kan een aparte tekstreeks worden geschreven om op het LCP te worden weergegeven of te worden gelezen via seriële communicatie.
[39]	Displaytekst 3	Hierin kan een aparte tekstreeks worden geschreven om op het LCP te worden weergegeven of te worden gelezen via seriële communicatie.
[89]	Uitlezing datum en tijd	Geeft de huidige datum en tijd weer.
[953]	Profibus waarsch.- wrd	Geeft Profibus-communicatiewaarschuwingen weer.
[1005]	Uitlez. zend-foutenteller	Geeft het aantal zendfouten van de CAN-regelaar na de laatste inschakeling weer.
[1006]	Uitlez. ontvangst-foutenteller	Geeft het aantal ontvangstfouten van de CAN-regelaar na de laatste inschakeling weer.
[1007]	Uitlez. bus-uit-teller	Geeft het aantal Bus-uit-gebeurtenissen na de laatste inschakeling weer.
[1013]	Waarschuwingpar.	Geeft een DeviceNet-specifiek waarschuwingswoord weer. Voor iedere waarschuwing wordt één bit toegewezen.
[1115]	LON-waarsch.wrd	Geeft LON-specifieke waarschuwingen weer.
[1117]	XIF-revisie	Deze parameter geeft het versienummer van het externe interfacebestand van de Neuron C-chip op de LON-optie.

[1118]	LonWorks-revisie	Geeft de softwareversie van het toepassingsprogramma van de Neuron C-chip op de LON-optie.
[1501]	Draaiuren	Geeft het aantal uren weer dat de motor heeft gedraaid.
[1502]	kWh-teller	Geeft de vermogensopname van de netvoeding in kWh weer.
[1600]	Stuurwoord	Geeft het stuurwoord weer dat via de seriële-communicatiepoort als hex-code naar de frequentieomvormer wordt verzonden.
[1601]	* Referentie [Eenh.]	Totale referentie (som van digitaal/analoog/vooraf ingesteld/bus/vasthouden ref./inhalen en vertragen) in de geselecteerde eenheid.
[1602]	Referentie %	Totale referentie (som van digitaal/analoog/vooraf ingesteld/bus/vasthouden ref./inhalen en vertragen) in procenten.
[1603]	Statuswoord	Huidige statuswoord.
[1605]	Vrnste huid. waarde [%]	Een of meer waarschuwingen in hex-code.
[1609]	Standaard uitlez.	Geef de door de gebruiker gedefinieerde uitlezingen weer zoals ingesteld in par. 0-30, 0-31 en 0-32.
[1610]	Verm. [kW]	Huidige door de motor verbruikte vermogen in kW.
[1611]	Verm. [pk]	Huidige door de motor verbruikte vermogen in pk.
[1612]	Motorspanning	De spanning die naar de motor wordt gevoerd.
[1613]	Motorfrequentie	Motorfrequentie, d.w.z. de uitgangsfrequentie van de frequentieomvormer in Hz.
[1614]	Motorstroom	Fasestroom van de motor, gemeten als effectieve waarde.
[1615]	Frequentie [%]	Motorfrequentie, d.w.z. de uitgangsfrequentie van de frequentieomvormer in procenten.
[1616]	Koppel [Nm]	Huidige motorbelasting als een percentage van het nominale motorkoppel.
[1617]	Snelh. [RPM]	Snelheid in tpm (toeren per minuut), d.w.z. de snelheid van de motoras bij een regeling met terugkoppeling, op basis van de ingevoerde gegevens van het motortypeplaatje, de uitgangsfrequentie en de belasting van de frequentieomvormer.
[1618]	Motor therm.	Thermische belasting van de motor, berekend via de ETR-functie. Zie ook parametergroep 1-9* Motortemperatuur.
[1622]	Koppel [%]	Geeft het geproduceerde actuele koppel weer als een percentage.
[1630]	DC-aansluitsp.	De spanning in de tussenkring van de frequentieomvormer.
[1632]	Remenergie/s	Huidige remvermogen dat naar een externe remweerstand wordt overgebracht. Weergegeven als momentele waarde.
[1633]	Remenergie/2 min.	Het remvermogen dat naar een externe remweerstand wordt overgebracht. Het gemiddelde vermogen wordt voortdurend berekend voor de laatste 120 seconden.

[1634]	Temp. koellich.	De actuele temperatuur van het koellichaam van de frequentieomvormer. De uitschakellimiet is 95 ± 5 °C; opnieuw inschakelen vindt plaats bij 70 ± 5 °C.
[1635]	Inverter therm.	Belastingspercentage van de inverters.
[1636]	Geïnv. nom. stroom	Nominale stroom van de frequentieomvormer.
[1637]	Geïnv. max. ingangsstr.	De maximale stroom van de frequentieomvormer.
[1638]	SL-controllerstatus	Status van de gebeurtenis zoals uitgevoerd door de regelaar.
[1639]	Temp. stuurkaart.	Temperatuur van de stuurkaart.
[1650]	Externe referentie	Som van de externe referenties als een percentage, d.w.z. de som van analoog/puls/bus.
[1652]	Terugk. [Eenh]	De signaalwaarde van de ingestelde digitale ingang(en).
[1653]	Digi Pot referentie	Geeft de bijdrage van de digitale potentiometer aan de terugkoppeling van de actuele referentie weer.
[1654]	Terugk. 1 [Eenh]	Geeft de waarde van Terugkoppeling 1 weer. Zie ook par. 20-0*.
[1655]	Terugk. 2 [Eenh]	Geeft de waarde van Terugkoppeling 2 weer. Zie ook par. 20-0*.
[1656]	Terugk. 3 [Eenh]	Geeft de waarde van Terugkoppeling 3 weer. Zie ook par. 20-0*.
[1660]	Dig. ingang	Geeft de signaalstatus van de 6 digitale ingangen (18, 19, 27, 29, 32 en 33) weer. Ingang 18 correspondeert met de meest linkse bit. Signaal laag = 0, signaal hoog = 1.
[1661]	Klem 53 schakelinstell.	De instelling van ingangsklem 53. Stroom = 0, spanning = 1.
[1662]	Anal. ingang 53	De huidige waarde van ingang 53 als referentie- of beschermingswaarde.
[1663]	Klem 54 schakelinstell.	De instelling van ingangsklem 54. Stroom = 0, spanning = 1.
[1664]	Anal. ingang 54	Huidige waarde van ingang 54 als referentie- of beveiligingswaarde.
[1665]	Anal. uitgang 42 [mA]	De huidige waarde van uitgang 42 weer in mA. Gebruik par. 6-50 om de gewenste variabele voor uitgang 42 te selecteren.
[1666]	Dig. uitgang [bin]	De binaire waarde van alle digitale uitgangen.
[1667]	Pulsingang #29 [Hz]	Huidige waarde van de toegepaste frequentie van klem 29 als een pulsingang.
[1668]	Pulsingang #33 [Hz]	Huidige waarde van de toegepaste frequentie van klem 33 als een pulsingang.
[1669]	Pulsuitg. nr. 27 [Hz]	De huidige waarde van de op klem 27 toegepaste pulsen in de digitale uitgangsmodus.
[1670]	Pulsuitg. nr. 29 [Hz]	De huidige waarde van de op klem 29 toegepaste pulsen in de digitale uitgangsmodus.
[1671]	Relaisuitgang [bin]	Geeft de instelling van alle relais weer.
[1672]	Teller A	Geeft de huidige waarde van teller A weer.

[1673]	Teller B	Geeft de huidige waarde van teller B weer.
[1675]	Anal. ingang X30/11	Huidige waarde van het signaal op ingang X30/11 (Algemene I/O-kaart – optioneel).
[1676]	Anal. ingang X30/12	Huidige waarde van het signaal op ingang X30/12 (Algemene I/O-kaart – optioneel).
[1677]	Anal. uitgang X30/8 [mA]	Huidige waarde van uitgang X30/8 (Algemene I/O-kaart – optioneel). Gebruik par. 6-60 om in te stellen welke variabele moet worden weergegeven.
[1680]	Veldbus CTW 1	Stuurwoord (CTW) afkomstig van de Busmaster.
[1682]	Veldbus REF 1	Belangrijkste referentiewaarde verstuurd met stuurwoord vanaf het seriële-communicatienetwerk, bijv. door BMS, PLC of andere mastercontroller.
[1684]	Comm. optie STW	Uitgebreid statuswoord voor veldbuscommunicatieoptie.
[1685]	FC-poort CTW 1	Stuurwoord (CTW) afkomstig van de Busmaster.
[1686]	FC-poort REF 1	Statuswoord (STW) verzonden naar de Busmaster.
[1690]	Alarmwoord	Een of meer alarmen in hex-code (gebruikt voor seriële communicatie).
[1691]	Alarmwoord 2	Een of meer alarmen in hex-code (gebruikt voor seriële communicatie).
[1692]	Waarsch.-wrđ	Een of meer waarschuwingen in hex-code (gebruikt voor seriële communicatie).
[1693]	Waarsch.woord 2	Een of meer waarschuwingen in hex-code (gebruikt voor seriële communicatie).
[1694]	Uitgebr. statusw.	Een of meer statuscondities in hex-code (gebruikt voor seriële communicatie).
[1695]	Uitgebr. statusw. 2	Een of meer statuscondities in hex-code (gebruikt voor seriële communicatie).
[1696]	Onderhoudswoord	De bits geven de status voor de geprogrammeerde preventief-onderhoudsgebeurtenissen in parametergroep 23-1* weer.
[1830]	Anal. ingang X42/1	Geeft de waarde weer van het signaal dat is toegepast op klem X42/1 op de Analoge I/O-kaart.
[1831]	Anal. ingang X42/3	Geeft de waarde weer van het signaal dat is toegepast op klem X42/3 op de Analoge I/O-kaart.
[1832]	Anal. ingang X42/5	Geeft de waarde weer van het signaal dat is toegepast op klem X42/5 op de Analoge I/O-kaart.
[1833]	Anal. uitgang X42/7 [V]	Geeft de waarde weer van het signaal dat is toegepast op klem X42/7 op de Analoge I/O-kaart.
[1834]	Anal. uitgang X42/9 [V]	Geeft de waarde weer van het signaal dat is toegepast op klem X42/9 op de Analoge I/O-kaart.
[1835]	Anal. uitgang X42/11 [V]	Geeft de waarde weer van het signaal dat is toegepast op klem X42/11 op de Analoge I/O-kaart.

[2117]	Uitgebr ref 1 [Eenh]			De waarde van de referentie voor uitgebreide regelaar met terugkoppeling 1.
[2118]	Uitgebr terugk. [Eenh]	1		De waarde van het terugkoppelsignaal voor uitgebreide regelaar met terugkoppeling 1.
[2119]	Uitgebr verm 1 [%]			De waarde van het uitgangsvermogen van uitgebreide regelaar met terugkoppeling 1.
[2137]	Uitgebr ref 2 [Eenh]			De waarde van de referentie voor uitgebreide regelaar met terugkoppeling 2.
[2138]	Uitgebr terugk. [Eenh]	2		De waarde van het terugkoppelsignaal voor uitgebreide regelaar met terugkoppeling 2.
[2139]	Uitgebr verm 2 [%]			De waarde van het uitgangsvermogen van uitgebreide regelaar met terugkoppeling 2.
[2157]	Uitgebr ref 3 [Eenh]			De waarde van de referentie voor uitgebreide regelaar met terugkoppeling 3.
[2158]	Uitgebr terugk. [Eenh]	3		De waarde van het terugkoppelsignaal voor uitgebreide regelaar met terugkoppeling 3.
[2159]	Uitgebr. verm 3 [%]			De waarde van het uitgangsvermogen van uitgebreide regelaar met terugkoppeling 3.
[2230]	Verm. geen flow			Het berekende Geen flow-vermogen voor de actuele bedrijfs-snelheid.
[2580]	Cascadestatus			Status voor de werking van de cascaderregelaar.
[2581]	Pompstatus			Status voor de werking van elke pomp die wordt bestuurd door de cascaderregelaar.

**NB!**

Zie de VLT® AQUA Drive Programmeerhandleiding, MG.20.OX.YY voor uitgebreide informatie.

0-21 Displayregel 1.2 klein**Option:****Functie:**

Selecteer een variabele voor weergave in regel 1, middelste positie.

[1662] * Anal. ingang 53

De opties zijn dezelfde als beschreven voor par. 0-20 *Displayregel 1.1 klein*.

0-22 Displayregel 1.3 klein**Option:****Functie:**

Selecteer een variabele voor weergave in regel 1, rechter positie.

[1614] * Motorstroom

De opties zijn dezelfde als beschreven voor par. 0-20 *Displayregel 1.1 klein*.

0-23 Displayregel 2 groot

Option:

Functie:

Selecteer een variabele voor weergave in regel 2. De opties zijn dezelfde als beschreven voor par. 0-20 *Displayregel 1.1 klein*.

[1615] * Frequentie

0-24 Displayregel 3 groot

Option:

Functie:

[1652] * Terugk. [Eenh]

Selecteer een variabele voor weergave in regel 2. De opties zijn dezelfde als beschreven voor par. 0-20 *Displayregel 1.1 klein*.

0-37 Displaytekst 1

Option:

Functie:

In deze parameter kan een aparte tekstreeks worden geschreven om op het LCP te worden weergegeven of te worden gelezen via seriële communicatie. Om de tekst permanent weer te geven, selecteert u Displaytekst 1 in par. 0-20, 0-21, 0-22, 0-23 of 0-24 *Displayregel XXX*. Gebruik de toetsen ▲ en ▼ op het LCP om een teken te wijzigen. Gebruik de toetsen ◀ en ▶ om de cursor te verplaatsen. Als een teken is gemarkeerd, kan deze worden gewijzigd. Gebruik de toetsen ▲ en ▼ op het LCP om een teken te wijzigen. Een teken kan worden tussengevoegd door de cursor tussen twee tekens te plaatsen en op ▲ of ▼ te drukken.

0-38 Displaytekst 2

Option:

Functie:

In deze parameter kan een aparte tekstreeks worden geschreven om op het LCP te worden weergegeven of te worden gelezen via seriële communicatie. Om de tekst permanent weer te geven, selecteert u *Displaytekst 2* in par. 0-20, 0-21, 0-22, 0-23 of 0-24 *Displayregel XXX*. Gebruik de toetsen ▲ en ▼ op het LCP om een teken te wijzigen. Gebruik de toetsen ◀ en ▶ om de cursor te verplaatsen. Als een teken is gemarkeerd door de cursor kan dit teken worden gewijzigd. Een teken kan worden tussengevoegd door de cursor tussen twee tekens te plaatsen en op ▲ of ▼ te drukken.

0-39 Displaytekst 3

Option:

Functie:

In deze parameter kan een aparte tekstreeks worden geschreven om op het LCP te worden weergegeven of te worden gelezen via seriële communicatie. Om de tekst permanent weer te geven, selecteert u *Displaytekst 3* in par. 0-20, 0-21, 0-22, 0-23 of 0-24 *Displayregel XXX*. Gebruik de toetsen ▲ en ▼ op het LCP om een teken te wijzigen. Gebruik de toetsen ◀ en ▶ om de

cursor te verplaatsen. Als een teken is gemarkeerd door de cursor kan dit teken worden gewijzigd. Een teken kan worden tussengevoegd door de cursor tussen twee tekens te plaatsen en op ▲ of ▼ te drukken.

0-70 Datum & tijd instellen

Range:

2000-01 [2000-01-01 00:00]
-01
00:00 –
2099-12
-01
23:59 *

Functie:

Stelt de datum en tijd van de interne klok in. De te gebruiken indeling wordt ingesteld in par. 0-71 en 0-72.


NB!

Deze parameter geeft niet de actuele tijd weer. Deze kan worden uitgelezen via par. 0-89. De klok zal pas met tellen beginnen wanneer een standaardinstelling is gewijzigd.

0-71 Datumindeling

Option:

[0] * JJJJ-MM-DD

Functie:

Stelt de datumindeling in die in het LCP wordt gebruikt.

[1] DD-MM-JJJJ

Stelt de datumindeling in die in het LCP wordt gebruikt.

[2] MM/DD/JJJJ

Stelt de datumindeling in die in het LCP wordt gebruikt.

0-72 Tijdsindeling

Option:

[0] * 24 u

Functie:

Stelt de tijdsindeling in die in het LCP wordt gebruikt.

[1] 12 u

0-74 DST/zomertijd

Option:

[0] * Uit

Functie:

Selecteer hoe er moet worden omgegaan met Daylight Saving Time/zomertijd. Voor een handmatige DST/zomertijd programmeert u de begin- en einddatum in par. 0-76 en 0-77.

[2] Handm

0-76 DST/zomertijd start

Range:

2000-01 [2000-01-01 00:00 –
-01 2099-12-31 23:59]
00:00*

Functie:

Stelt de datum en tijd in waarop de zomertijd ingaat. De datum wordt ingesteld in de indeling die is geselecteerd in par. 0-71.

0-77 DST/zomertijd einde

Range: 2000-01 [2000-01-01 00:00 – -01 2099-12-31 23:59] 00:00*	Functie: Stelt de datum en tijd in waarop de zomertijd eindigt. De datum wordt ingesteld in de indeling die is geselecteerd in par. 0-71.
--	---

1-00 Configuratiemodus

Option: [0] * Geen terugk.	Functie: De motorsnelheid wordt bepaald door toepassing van een snelheidsreferentie of door de gewenste motorsnelheid in te stellen in de handmodus. <i>Geen terugk.</i> wordt ook gebruikt als de frequentieomvormer deel uitmaakt van een systeem met terugkoppeling op basis van een externe PID-regelaar die een snelheidsreferentiesignaal als uitgang geeft.
--------------------------------------	---

[3] Met terugk.	De motorsnelheid wordt bepaald door een referentie van de ingebouwde PID-regelaar waardoor de motorsnelheid variabel is als onderdeel van een regelproces met terugkoppeling (bijv. constante druk of stroming). De PID-regelaar moet worden geconfigureerd in parametergroep 20-** <i>Omvormer met terugkoppeling</i> of via menuoptie <i>Functiesetups</i> na het indrukken van de [Quick Menu]-toets.
-----------------	--

7

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

NB!
Bij een regeling met terugkoppeling zullen de commando's *Omkeren* en *Start omgekeerd* de draairichting van de motor niet wijzigen.

3-02 Minimumreferentie

Range: 0,000 [-100000,000 – Een- 3-03] heid*	Functie: par. Stel de minimumreferentie in. De minimumreferentie is de laagste waarde die kan worden verkregen als alle referenties bij elkaar worden opgeteld.
--	---

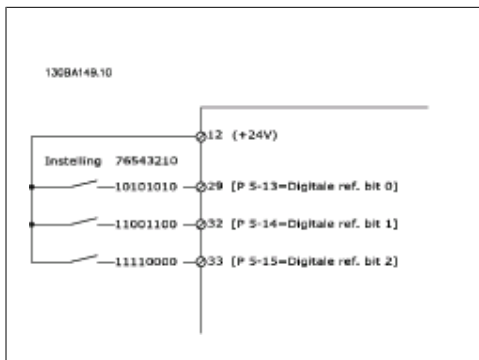
3-03 Max. referentie

Option: [0,000 Par. 3-02 Een- 100000,000 heid] *	Functie: – Stel de maximumreferentie in. De maximumreferentie is de hoogste waarde die wordt bepaald door de som van alle referenties.
--	--

3-10 Ingestelde ref.

Array [8]

0.00%* [-100.00 - 100.00 %] Voer maximaal acht verschillende digitale referenties (0-7) in deze parameter in door middel van arrayprogramming. De digitale referentie wordt gegeven als een percentage van de waarde Ref_{MAX} (par. 3-03 *Max. referentie*) of als een percentage van de andere externe referenties. Als een Ref_{MIN} 0 (par. 3-02 *Minimumreferentie*) is geprogrammeerd, wordt de digitale referentie als een percentage berekend op basis van het totale referentiebereik, d.w.z. het verschil tussen Ref_{MAX} en Ref_{MIN}. Vervolgens wordt de waarde opgeteld bij Ref_{MIN}. Wanneer gebruik wordt gemaakt van digitale referenties, moet Ingesteld ref. bit 0/1/2 [16], [17] of [18] worden geselecteerd voor de betreffende digitale ingangen in parametergroep 5-1* Digitale ingangen.



5-13 Klem 29 digitale ingang

Option:

[0] * Niet in bedrijf

Functie:

Dezelfde opties en functies als par. 5-1* *Dig. ingangen*.

5-14 Klem 32 digitale ingang

Option:

[0] * Niet in bedrijf

Functie:

Dezelfde opties en functies als par. 5-1* *Dig. ingangen*, behalve voor *Pulsingang*.

5-15 Klem 33 digitale ingang

Option:

[0] * Niet in bedrijf

Functie:

Dezelfde opties en functies als par. 5-1* *Dig. ingangen*.

5-40 Functierelais

Array [8]

(Relais 1 [0], Relais 2 [1], Relais 7 [6], Relais 8 [7], Relais 9 [8])

Selecteer de opties om de functie van de relais in te stellen.
De selectie van elk mechanisch relais vindt plaats in een arrayparameter.

[0]	Niet in bedrijf
[1]	Besturing gereed
[2]	Omv. gereed
[3]	Omv. gereed/extern
[4]	Standby/gn waarsch.
[5] *	Actief
[6]	Draaien/gn wsch.
[8]	Op ref/geen waarsch.
[9]	Alarm
[10]	Alarm of waarsch.
[11]	Op koppelbegr.
[12]	Buiten stroombereik
[13]	Onder stroom, laag
[14]	Boven stroom, hoog
[15]	Buiten snelh.-bereik
[16]	Onder snelh., laag
[17]	Boven snelh., hoog
[18]	Buiten terugk.bereik
[19]	Onder terugk., laag
[20]	Boven terugk., hoog
[21]	Therm. waarsch.
[25]	Omkeren
[26]	Bus ok
[27]	Koppelbegr. & stop
[28]	Rem, geen waarsch.
[29]	Rem klaar, geen fout
[30]	Remfout (IGBT)
[35]	Ext. vergrendeling
[36]	Stuurwoord bit 11
[37]	Stuurwoord bit 12
[40]	Buiten ref.bereik
[41]	Onder ref, laag
[42]	Boven ref, hoog
[45]	Busbest.
[46]	Busbest, 1 bij t-o
[47]	Busbest, 0 bij t-o
[60]	Comparator 0
[61]	Comparator 1
[62]	Comparator 2
[63]	Comparator 3
[64]	Comparator 4
[65]	Comparator 5
[70]	Log. regel 0
[71]	Log. regel 1
[72]	Log. regel 2

[73]	Log. regel 3
[74]	Log. regel 4
[75]	Log. regel 5
[80]	SL dig. uitgang A
[81]	SL dig. uitgang B
[82]	SL dig. uitgang C
[83]	SL dig. uitgang D
[84]	SL dig. uitgang E
[85]	SL dig. uitgang F
[160]	Geen alarm
[161]	Omgekeerd draaien
[165]	Lokale ref. actief
[166]	Externe ref. actief
[167]	Startcomm actief
[168]	Omv. in handmodus
[169]	Omv. in automodus
[180]	Klokfout
[181]	Prev. onderhoud
[190]	Geen flow
[191]	Droge pomp
[192]	Einde curve
[193]	Slaapstand
[194]	Band defect
[195]	Bypassklepregeling
[196]	Leid. vullen
[211]	Cascadepomp 1
[212]	Cascadepomp 2
[213]	Cascadepomp 3
[223]	Alarm/uitsch&blokk
[224]	Bypassmodus actief

6-00 Live zero time-out-tijd

Range:

10 s* [1-99 s]

Functie:

Stel de live zero time-out-tijd in. Live zero time-out-tijd is actief voor analoge ingangen, d.w.z. klem 53 of klem 54, ingesteld voor stroom en gebruikt als referentie- of terugkoppingsbron. Als de waarde van het referentiesignaal dat is ingesteld voor de stroomingang, lager wordt dan 50% van de in par. 6-10, 6-12, 6-20 of 6-22 ingestelde waarde gedurende een langere periode dan de in par. 6-00 ingestelde tijd, zal de in par. 6-01 geselecteerde functie worden geactiveerd.

6-01 Live zero time-out-functie

Option:

Functie:

Selecteer de time-outfunctie. De ingestelde functie in par. 6-01 wordt geactiveerd als hetingangssignaal op klem 53 of 54 minder dan 50% bedraagt van de ingestelde waarde in par. 6-10, 6-12, 6-20 of 6-22 gedurende de tijd die is ingesteld in par. 6-00. Als meerdere time-outs gelijktijdig verstrijken, zal de frequentieomvormer de time-outfuncties in onderstaande volgorde van belangrijkheid afhandelen:

1. Par. 6-01 *Live zero time-out-functie*
2. Par. 8-04 *Time-out-functie stuurwoord*

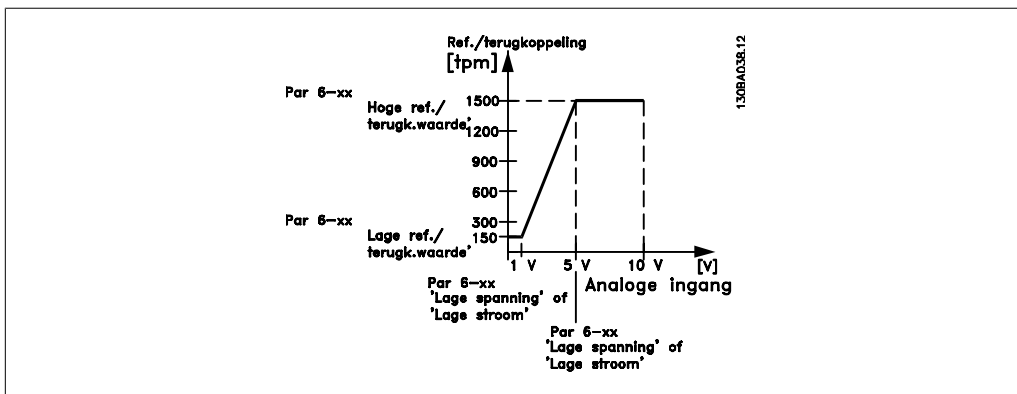
De uitgangsfrequentie van de frequentieomvormer kan:

- [1] worden vastgehouden op de huidige waarde;
- [2] worden geforceerd naar stop;
- [3] worden geforceerd naar de jogsnelheid;
- [4] worden geforceerd naar de maximumsnelheid;
- [5] worden geforceerd naar stop, gevolgd door uitschakeling.

Als u *Setup 1-4* selecteert, moet par. 0-10 *Actieve setup* worden ingesteld op *Multi setup* [9].

Deze parameter kan niet worden gewijzigd terwijl de motor loopt.

[0] *	Uit
[1]	Uitgang vasth.
[2]	Stop
[3]	Jogging
[4]	Max. snelh.
[5]	Stop en uitsch.



6-10 Klem 53 lage spanning

Range:

0,07 V* [0,00 – par. 6-11]

Functie:

Stel de waarde voor lage spanning in. De schaalwaarde van deze analoge ingang moet overeenkomen met de lage referentie/terugkoppelwaarde die is ingesteld in par. 6-14.

6-11 Klem 53 hoge spanning

Range: 10,0 V* [Par. 6-10 – 10,0 V]	Functie: Stel de waarde voor hoge spanning in. De schaalwaarde van deze analoge ingang moet overeenkomen met de hoge referentie/terugkoppelwaarde die is ingesteld in par. 6-15.
---	--

6-14 Klem 53 lage ref./terugkopp. waarde

Range: 0,000 [-1000000,000 – par. 6-15] Een-heid*	Functie: Voer de schaalwaarde van de analoge ingang in die overeenkomt met de waarde voor laag vermogen/lage stroom die is ingesteld in par. 6-10/6-12.
--	---

6-15 Klem 53 hoge ref./terugkopp. waarde

Range: 100,000 [Par. 6-14 tot 1000000,000] Een-heid*	Functie: Voer de schaalwaarde van de analoge ingang in die overeenkomt met de waarde voor hoge spanning/hoge stroom die is ingesteld in par. 6-11/6-13.
---	---

6-20 Klem 54 lage spanning

Range: 0,07 V* [0,00 – par. 6-21]	Functie: Stel de waarde voor lage spanning in. De schaalwaarde van deze analoge ingang moet overeenkomen met de lage referentie/terugkoppelwaarde die is ingesteld in par. 6-24.
---	--

6-21 Klem 54 hoge spanning

Range: 10,0 V* [Par. 6-20 – 10,0 V]	Functie: Stel de waarde voor hoge spanning in. De schaalwaarde van deze analoge ingang moet overeenkomen met de hoge referentie/terugkoppelwaarde die is ingesteld in par. 6-25.
---	--

6-24 Klem 54 lage ref./terugkopp. waarde

Range: 0,000 [-1000000,000 – par. 6-25] Een-heid*	Functie: Voer de schaalwaarde van de analoge ingang in die overeenkomt met de waarde voor laag vermogen/lage stroom die is ingesteld in par. 6-20/6-22.
--	---

6-25 Klem 54 hoge ref./terugkopp. waarde

Range: 100,000 [Par. 6-24 tot 1000000,000] Een-heid*	Functie: Voer de schaalwaarde van de analoge ingang in die overeenkomt met de waarde voor hoge spanning/hoge stroom die is ingesteld in par. 6-21/6-23.
---	---

6-50 Klem 42 uitgang

Option: [0] Niet in bedrijf	Functie:
---------------------------------------	-----------------

[100] *	Uitgangsfrequentie
[101]	Referentie
[102]	Terugkopp.
[103]	Motorstroom
[104]	Koppel tov begr.
[105]	Koppel tov nom.
[106]	Vermogen
[107]	Snelh.
[108]	Koppel
[113]	Uitgebr. met terugk. 1
[114]	Uitgebr. met terugk. 2
[115]	Uitgebr. met terugk. 3
[130]	Uitg.freq. 4-20mA
[131]	Referentie 4-20 mA
[132]	Terugk. 4-20 mA
[133]	Motorstr. 4-20mA
[134]	Kopp. % lim 4-20 mA
[135]	Kopp. % nom 4-20mA
[136]	Vermogen 4-20 mA
[137]	Snelh. 4-20 mA
[138]	Koppel 4-20 mA
[139]	Busbest.
[140]	Busbest. 4-20 mA
[141]	Busbest. t-o
[142]	Busbest. 4-20mA t-o
[143]	Uitgebr. met terugk. 1 4-20 mA
[144]	Uitgebr. met terugk. 2 4-20 mA
[145]	Uitgebr. met terugk. 3 Selecteer de functie voor klem 42 als een analoge stroomuitgang. 4-20 mA

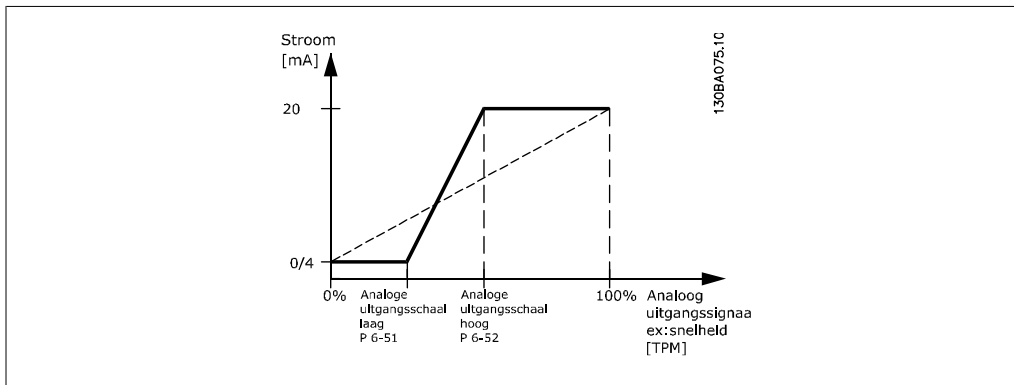
6-51 Klem 42 uitgang min. schaal

Range:

0%* [0-200%]

Functie:

Schaal de minimale uitgangswaarde van het geselecteerde analoge signaal op klem 42 als een percentage van de maximale signaalwaarde. Als bijvoorbeeld 0 mA (of 0 Hz) gewenst is bij 25% van de maximale uitgangswaarde moet 25% worden geprogrammeerd. Schaalwaarden tot 100% kunnen nooit hoger zijn dan de bijbehorende instelling in par. 6-52.



6-52 Klem 42 uitgang max. schaal

Range:

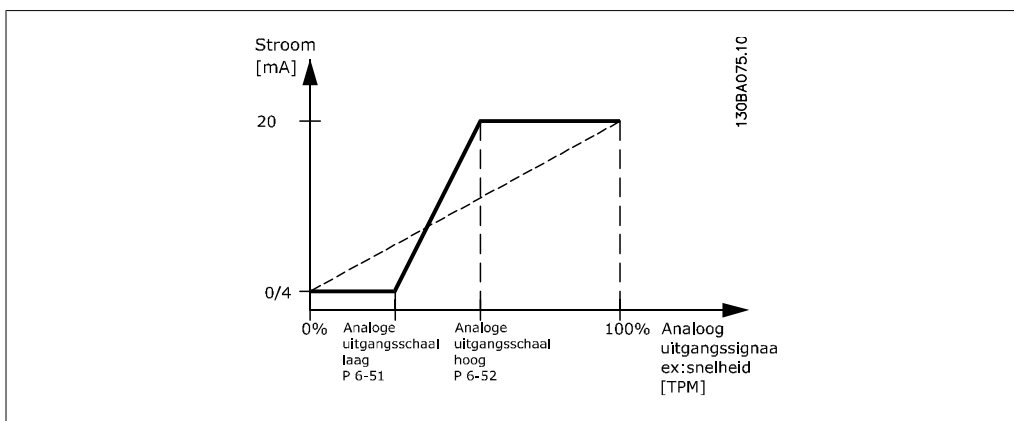
100%* [0,00-200%]

Functie:

Schaal de maximale uitgangswaarde van het geselecteerde analoge signaal op klem 42. Stel de waarde in op de maximumwaarde van de stroomsignaaluitgang. Schaal de uitgang om een stroom van minder dan 20 mA te geven bij volledige schaling of 20 mA bij een uitgang van minder dan 100% van de maximale signaalwaarde. Als 20 mA de gewenste uitgangsstroom is bij een waarde tussen 0 en 100% van de uitgang bij volledige schaling moet de procentuele waarde in de parameter worden geprogrammeerd, d.w.z. 50% = 20 mA. Als een stroom tussen 4 en 20 mA is gewenst bij een maximale uitgang (100%) kunt u de procentuele waarde als volgt berekenen:

$$20 \text{ mA} / \text{gewenste maximale stroom} \times 100 \%$$

$$\text{i.e. } 10 \text{ mA}: \frac{20 \text{ mA}}{10 \text{ mA}} \times 100 \% = 200 \%$$



20-12 Referentie/terugk.eenheid

Option:

[0] Geen

[1] * %

[5] PPM

[10] 1/min

[11] tpm

[12] puls/s

Functie:

[20]	l/s
[21]	l/min
[22]	l/u
[23]	m ³ /s
[24]	m ³ /min
[25]	m ³ /u
[30]	kg/s
[31]	kg/min
[32]	kg/u
[33]	t/min
[34]	t/u
[40]	m/s
[41]	m/min
[45]	m
[60]	°C
[70]	mbar
[71]	bar
[72]	Pa
[73]	kPa
[74]	m WG
[75]	mm Hg
[80]	kW
[120]	GPM
[121]	gal/s
[122]	gal/min
[123]	gal/u
[124]	CFM
[125]	ft ³ /s
[126]	ft ³ /min
[127]	ft ³ /u
[130]	lb/s
[131]	lb/min
[132]	lb/u
[140]	ft/s
[141]	ft/min
[145]	ft
[160]	°F
[170]	psi
[171]	lb/in ²
[172]	in WG
[173]	ft WG
[174]	in Hg
[180]	pk

Deze parameter bepaalt de eenheid die wordt gebruikt voor de setpointreferentie en de terugkoppeling die door de PID-rege-

laar wordt gebruikt om de uitgangsfrequentie van de frequentieomvormer te regelen.

20-21 Setpoint 1

Range:

0.000* [Ref_{MIN} par. 3-02 – Ref_{MAX} par. 3-03 EEN-HEID (van par. 20-12)]

Functie:

Setpoint 1 wordt bij een regeling met terugkoppeling gebruikt om een setpointreferentie voor de PID-regelaar van de frequentieomvormer in te stellen. Zie de beschrijving van parameter 20-20 *Terugkopp.functie*.



NB!

De setpointreferentie die hier wordt ingevoerd, wordt opgeteld bij alle andere referenties die zijn ingeschakeld (zie parametergroep 3-1*).

20-81 PID normaal/inv regeling

Option:

[0] * Normaal

[1] Geïnverteerd

Functie:

Normaal [0] zorgt ervoor dat de uitgangsfrequentie van de frequentieomvormer wordt verlaagd wanneer de terugkoppeling hoger is dan de setpointreferentie. Deze instelling wordt veel gebruikt voor toepassingen met drukgestuurde toevoerventilatoren en pompen.

Geïnverteerd [1] zorgt ervoor dat de uitgangsfrequentie van de frequentieomvormer wordt verhoogd wanneer de terugkoppeling hoger is dan de setpointreferentie.

20-82 PID startsnelheid [tpm]

Range:

0* [0-6000 tpm]

Functie:

Wanneer de frequentieomvormer voor de eerste keer wordt opgestart, loopt hij in de modus zonder terugkoppeling eerst aan tot deze uitgangssnelheid op basis van de actieve aanlooptijd. Wanneer de geprogrammeerde uitgangssnelheid is bereikt, zal de frequentieomvormer automatisch overschakelen naar de modus met terugkoppeling en zal de PID-regelaar in werking treden. Dit is nuttig voor toepassingen waarbij de aangedreven last na het opstarten snel moet versnellen naar een minimumsnelheid.



NB!

Deze parameter is alleen zichtbaar als par. 0-02 is ingesteld op *TPM* [0].

20-93 PID prop. versterking

Range: 0.50* [0,00 = Uit – 10,00]	Functie: Deze parameter past de uitgang van de PID-regelaar van de frequentieomvormer aan op basis van het verschil tussen de terugkoppeling en de setpointreferentie. Een snelle reactie van de PID-regelaar wordt verkregen als deze waarde hoog is. Als de waarde echter te hoog is, kan de uitgangsfrequentie van de frequentieomvormer instabiel worden.
---	---

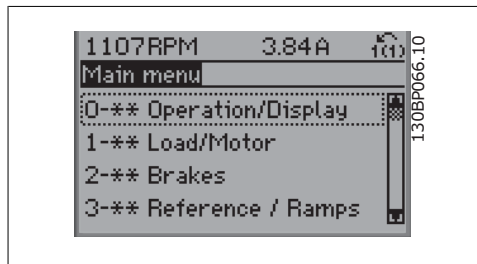
20-94 PID integratietijd

Range: 20,00 s* [0,01 – 10000,00 = Uit s]	Functie: De integrator telt de afwijkingen tussen de terugkoppeling en de setpointreferentie in de loop der tijd bij elkaar op (integreert ze). Dit is nodig om ervoor te zorgen dat de afwijking in de buurt van nul komt. Een snelle snelheidswijziging van de frequentieomvormer wordt verkregen als deze waarde klein is. Als de waarde echter te laag is, kan de uitgangsfrequentie van de frequentieomvormer instabiel worden.
--	--

7.1.4. Modus Hoofdmenu

Zowel het GLCP als het NLCP bieden toegang tot de modus Hoofdmenu. Selecteer de modus Hoofdmenu door op de toets [Main Menu] te drukken. Afbeelding 6.2 toont de uitlezing die op het display van het GLCP wordt weergegeven.

De regels 2 tot en met 5 van het display tonen een lijst met parametergroepen die met behulp van de toetsen omhoog/omlaag kunnen worden geselecteerd.



Afbeelding 7.9: Displayvoorbeeld

Elke parameter heeft een naam en een getal die altijd hetzelfde zijn, onafhankelijk van de programmeermodus. In de modus Hoofdmenu zijn de parameters in groepen verdeeld. Het eerste cijfer van het parameternummer (vanaf links) geeft het groepsnummer van de parameter aan.

Alle parameterinstellingen kunnen via het Hoofdmenu worden gewijzigd. De configuratiemodus van de eenheid (par. 1-00) bepaalt welke parameters verder beschikbaar zijn voor programmering. Als u bijvoorbeeld Snelheid gesl. lus selecteert, zijn aanvullende parameters voor een werking met terugkoppeling beschikbaar. Als optiekaarten zijn geïnstalleerd, zijn aanvullende parameters voor deze specifieke optie beschikbaar.

7.1.5. Parameterselectie

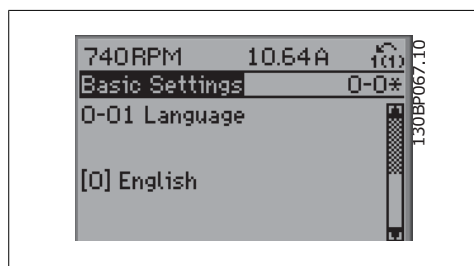
In de modus Hoofdmenu zijn de parameters in groepen verdeeld. Selecteer een parametergroep met behulp van de navigatietoetsen. De volgende parametergroepen zijn beschikbaar:

Groepnr.	Parametergroep:
0	Bediening/display
1	Belasting & motor
2	Remmen
3	Ref./Ramp.
4	Begr./waarsch.
5	Digitaal In/Uit
6	Analoog In/Uit
8	Comm. en opties
9	Profibus
10	CAN-veldbus
11	LonWorks
13	Smart Logic
14	Speciale functies
15	Geg. omvormer
16	Data-uitlezingen
18	Data-uitlezingen 2
20	Omvormer met terugkoppeling
21	Uitgebr. met terugk.
22	Toepassingsfuncties
23	Tijdgebonden functies
24	Brandmodus
25	Cascaderegelaar
26	Analoge I/O-optie MCB 109

Tabel 7.3: Parametergroepen

Nadat u een parametergroep hebt geselecteerd, kunt u een parameter selecteren met behulp van de navigatietoetsen.

Het middelste gedeelte van het GLCP-display toont het nummer en de naam van de parameter, evenals de geselecteerde parameterwaarde.



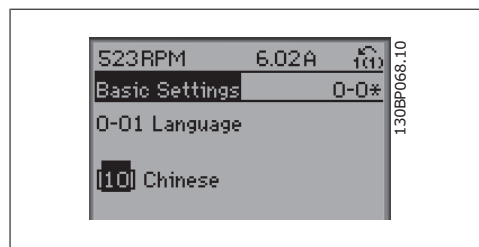
Afbeelding 7.10: Displayvoorbeeld

7.1.6. Gegevens wijzigen

1. Druk op de toets [Quick Menu] of [Main Menu].
2. Gebruik de toetsen [▲] en [▼] om de parametergroep te vinden die u wilt wijzigen.
3. Gebruik de toetsen [▲] en [▼] om de parameter te vinden die u wilt wijzigen.
4. Druk op de [OK]-toets.
5. Gebruik de toetsen [▲] en [▼] om de correcte parameterinstelling te selecteren. Met behulp van de pijltjestoetsen kunt u ook naar een cijfer binnen een getal gaan. De plaats van de cursor geeft aan welk cijfer geselecteerd is voor wijziging. Met de toets [▲] verhoogt u de waarde en met de toets [▼] verlaagt u de waarde.
6. Druk op de toets [Cancel] om de wijziging ongedaan te maken of druk op de toets [OK] om de wijziging te bevestigen en de nieuwe instelling op te slaan.

7.1.7. Een tekstwaarde wijzigen

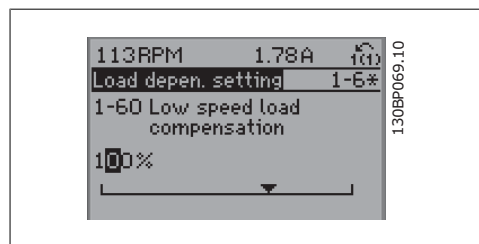
Als de geselecteerde parameter een tekstwaarde heeft, is de tekstwaarde te wijzigen via de navigatietoetsen omhoog/omlaag. De toets omhoog verhoogt de waarde en de toets omlaag verlaagt de waarde. Plaats de cursor op de waarde die u wilt opslaan en druk op [OK].



Afbeelding 7.11: Displayvoorbeeld

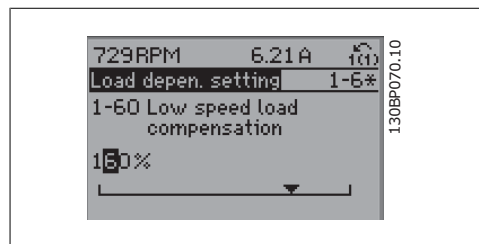
7.1.8. Een groep numerieke gegevenswaarden wijzigen

Als de gekozen parameter een numerieke gegevenswaarde vertegenwoordigt, kunt u de gekozen gegevenswaarde wijzigen met behulp van de navigatietoetsen <> en omhoog/omlaag. Gebruik de toetsen <> om de cursor horizontaal te verplaatsen.



Afbeelding 7.12: Displayvoorbeeld

Gebruik de navigatietoetsen omhoog/omlaag om de gegevenswaarde te wijzigen. De toets omhoog verhoogt de waarde en de toets omlaag verlaagt de waarde. Plaats de cursor op de waarde die u wilt opslaan en druk op [OK].



Afbeelding 7.13: Displayvoorbeeld

7.1.9. Gegevenswaarde wijzigen, stapsgewijs

Bepaalde parameters zijn stapsgewijs of oneindig variabel te wijzigen. Dit geldt voor *Motorverm.* (par. 1-20), *Motorspanning* (par. 1-22) en *Motorfrequentie* (par. 1-23). Dit betekent dat de parameters niet alleen als een groep van numerieke gegevenswaarden maar als ook oneindig variabele numerieke gegevenswaarden kunnen worden ingesteld.

7.1.10. Geïndexeerde parameters uitlezen en programmeren

Parameters worden geïndexeerd wanneer ze in een roterende stapel worden geplaatst. De parameters 15-30 tot 15-32 bevatten een foutlog die kan worden uitgelezen. Selecteer een parameter, druk op [OK] en gebruik de navigatietoetsen omhoog/omlaag om door de geïndexeerde waarden te schuiven.

Gebruik par. 3-10 als een ander voorbeeld: Selecteer de parameter, druk op [OK] en gebruik de navigatietoetsen omhoog/omlaag om door de geïndexeerde waarden te schuiven. Wijzig de waarde van de parameter door de geïndexeerde waarde te selecteren en op de toets [OK] te drukken. Wijzig de waarde via de toetsen omhoog/omlaag. Druk op [OK] om de nieuwe instelling op te slaan. Druk op [Cancel] om te annuleren. Druk op [Back] om de parameter te verlaten.

20-81 PID normaal/inv regeling**Option:**

[0] * Normaal

Functie:

[1] Geïnverteerd

Normaal [0] zorgt ervoor dat de uitgangsfrequentie van de frequentieomvormer wordt verlaagd wanneer de terugkoppeling hoger is dan de setpointreferentie. Deze instelling wordt veel gebruikt voor toepassingen met drukgestuurde toevoerventilatoren en pompen.

Geïnverteerd [1] zorgt ervoor dat de uitgangsfrequentie van de frequentieomvormer wordt verhoogd wanneer de terugkoppeling hoger is dan de setpointreferentie. Deze instelling wordt veel gebruikt voor temperatuurgestuurde koeltoepassingen, zoals koeltorens.

7.1.11. Standaardinstellingen herstellen door middel van initialisatie.

De frequentieomvormer kan op twee verschillende manieren worden geïnitieerd, waarbij de standaardinstellingen worden hersteld:

Aanbevolen initialisatie (via par. 14-22)

1. Selecteer par. 14-22.
2. Druk op [OK].
3. Selecteer 'Initialisatie'.
4. Druk op [OK].
5. Schakel de netvoeding af en wacht totdat het display is uitgeschakeld.
6. Sluit de netvoeding weer aan – de frequentieomvormer is gereset.
7. Stel par. 14-22 weer in op *Normaal bedrijf*.

**NB!**

De geselecteerde parameters in *Persoonlijk menu* blijven staan op de fabrieksinstellingen.

Met par. 14-22 wordt alles geïnitieerd behalve:


14-50	<i>RFI 1</i>
8-30	<i>Protocol</i>
8-31	<i>Adres</i>
8-32	<i>Baudsnelheid</i>
8-35	<i>Min. responsvertr.</i>
8-36	<i>Max. responsvertr.</i>
8-37	<i>Max. tss.-tekenvertr.</i>
15-00 tot 15-05	Bedrijfsgegevens
15-20 tot 15-22	Hist. log
15-30 tot 15-32	Foutlog


Handmatige initialisatie

1. Schakel de netvoeding af en wacht totdat het display is uitgeschakeld.
- 2a. Druk tegelijkertijd op [Status] – [Main Menu] – [OK] terwijl het grafisch LCP (LCP 102) wordt ingeschakeld.
- 2b. Druk op [Menu] terwijl het numerieke LCP (LCP 101) wordt ingeschakeld.
3. Laat de toetsen los na 5 seconden.
4. De frequentieomvormer is nu ingesteld volgens de standaardinstellingen.

Met deze procedure wordt alles geïnitieerd behalve:

15-00	<i>Bedrijfsuren</i>
15-03	<i>Inschakelingen</i>
15-04	<i>x Overtemp.</i>
15-05	<i>x Overspann.</i>

 **NB!**
Bij het uitvoeren van een handmatige initialisatie worden ook de instellingen voor seriële communicatie, RFI-filter (par. 14-50) en foutlog gereset. De ingestelde parameters in *Persoonlijk menu* worden gewist.

 **NB!**
Na initialisatie en opnieuw opstarten, zal het display pas na enkele minuten weer informatie op het display weergeven.

7.2. Parameteropties

7.2.1. Standaardinstellingen

Wijzigingen tijdens bedrijf

'TRUE' (waar) betekent dat de parameter kan worden gewijzigd terwijl de frequentieomvormer in bedrijf is en 'FALSE' (onwaar) betekent dat de frequentieomvormer moet worden stopgezet voordat er een wijziging kan worden doorgevoerd.

4-Set-up (4-setup)

'All set-up' (alle setups): de parameters kunnen afzonderlijk worden ingesteld in elk van de vier setups, d.w.z. dat elke parameter vier verschillende waarden kan hebben.

'1 setup': de gegevenswaarde is hetzelfde in alle setups.

Conversie-index

Het indexcijfer verwijst naar een conversiecijfer dat wordt gebruikt bij het lezen van en schrijven naar de frequentieomvormer.

Conv.index	100	67	6	5	4	3	2	1	0	-1	-2	-3	-4	-5	-6
Conv.factor	1	1/60	100000 0	100000	10000	1000	100	10	1	0.1	0.01	0.00	0.000 1	0.0000 1	0.000001

Datatype	Beschrijving	Type
2	Integer 8	Int8
3	Integer 16	Int16
4	Integer 32	Int32
5	Zonder teken 8	UInt8
6	Zonder teken 16	UInt16
7	Zonder teken 32	UInt32
9	Zichtbare reeks	VisStr
33	Genormaliseerde waarde 2 bytes	N2
35	Bitvolgorde van 16 boolean-variabelen	V2
54	Tijdsverschil zonder datum	TimD

SR = afhankelijk van grootte

7.2.2. 0-* * Bediening/display

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
0-0* Basisinstellingen						
0-01	Taal	[0] Engels	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-02	Eenh. motoroerental	[0] TPM	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
0-03	Regionale instellingen	[0] Internationaal	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
0-04	Bedieningsstatus bij insch.	[0] Hervatten	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-05	Eenh lok modus	[0] Als eenh motorsnelh	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
0-1* Setupafhandeling						
0-10	Actieve setup	[1] Setup 1	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-11	Setup wijzigen	[9] Actieve setup	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-12	Setup gekoppeld aan	[0] Niet gekoppeld	All set-ups	FALSE	-	Uint8
0-13	Uitlez.: Gekopp. setups	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16
0-14	Uitlez.: prog. setups/kanaal	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Int32
0-2* LCP-display						
0-20	Displayregel 1.1 klein	1601	All set-ups	TRUE	-	Uint16
0-21	Displayregel 1.2 klein	1662	All set-ups	TRUE	-	Uint16
0-22	Displayregel 1.3 klein	1614	All set-ups	TRUE	-	Uint16
0-23	Displayregel 2 groot	1613	All set-ups	TRUE	-	Uint16
0-24	Displayregel 3 groot	1652	All set-ups	TRUE	-	Uint16
0-25	Persoonlijk menu	SR	1 set-up	TRUE	0	Uint16
0-3* Std uitlezing LCP						
0-30	Eenheid voor uitlezing gebr.	[1] %	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-31	Min. waarde uitlezing klant	SR	All set-ups	TRUE	-2	Int32
0-32	Max. waarde uitlezing klant	100,00 StdUitlezingEenh	All set-ups	TRUE	-2	Int32
0-37	Displaytekst 1	0 NVT	1 set-up	TRUE	0	VisStr[25]
0-38	Displaytekst 2	0 NVT	1 set-up	TRUE	0	VisStr[25]
0-39	Displaytekst 3	0 NVT	1 set-up	TRUE	0	VisStr[25]
0-4* LCP-toetsenbord						
0-40	[Hand on]-toets op LCP	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-41	[Off]-toets op LCP	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-42	[Auto on]-toets op LCP	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-43	[Reset]-toets op LCP	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-44	[Off/Reset]-toets op LCP	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-45	[Drive Bypass]-toets op LCP	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-5* Kopiëren/Opsl.						
0-50	LCP kopiëren	[0] Geen kopie	All set-ups	FALSE	-	Uint8
0-51	Kopie setup	[0] Geen kopie	All set-ups	FALSE	-	Uint8
0-6* Wachtw.						
0-60	Wachtw. hoofdmenu	100 NVT	1 set-up	TRUE	0	Uint16
0-61	Toegang hoofdmenu zonder wachtw.	[0] Voll. toeg.	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-65	Wachtw persoonlijk menu	200 NVT	1 set-up	TRUE	0	Uint16
0-66	Toegang pers. menu zonder wachtw.	[0] Voll. toeg.	1 set-up	TRUE	-	Uint8

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
0-7* Klokinstellingen						
0-70	Datum & tijd instellen	SR	1 set-up	TRUE	0	TimeOfDay
0-71	Datumindeling	[0] JJJJ-MM-DD	1 set-up	TRUE	-	Ujnt8
0-72	Tijdsindeling	[0] 24 u	1 set-up	TRUE	-	Ujnt8
0-74	DST/zomertijd	[0] Ujt	1 set-up	TRUE	-	Ujnt8
0-76	DST/zomertijd start	SR	1 set-up	TRUE	0	TimeOfDay
0-77	DST/zomertijd einde	SR	1 set-up	TRUE	0	TimeOfDay
0-79	Klokfout	nul	1 set-up	TRUE	-	Ujnt8
0-81	Werkdagen	nul	1 set-up	TRUE	-	Ujnt8
0-82	Andere werkdagen	SR	1 set-up	TRUE	0	TimeOfDay
0-83	Andere niet-werkdagen	SR	1 set-up	TRUE	0	TimeOfDay
0-89	Uitlezing datum en tijd	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	VisStr[25]

7.2.3. 1-**- Belasting & motor

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
1-0* Alg. instellingen						
1-00	Configuratiemodus	nul	All set-ups	TRUE	-	Uint8
1-03	Koppelkarakteristiek	[3] Auto Energie Optim. VT	All set-ups	TRUE	-	Uint8
1-2* Motordata						
1-20	Motorverm. [kW]	SR	All set-ups	FALSE	1	Uint32
1-21	Motorverm. [PK]	SR	All set-ups	FALSE	-2	Uint32
1-22	Motorspanning	SR	All set-ups	FALSE	0	Uint16
1-23	Motorfrequentie	SR	All set-ups	FALSE	0	Uint16
1-24	Motorstroom	SR	All set-ups	FALSE	-2	Uint32
1-25	Norm. motorsnelheid	SR	All set-ups	FALSE	67	Uint16
1-28	Controle draair. motor	[0] Uit	All set-ups	FALSE	-	Uint8
1-29	Autom. aanpassing motorgeg. (AMA)	[0] Uit	All set-ups	FALSE	-	Uint8
1-3* Geav. Motordata						
1-30	Statorweerstand (Rs)	SR	All set-ups	FALSE	-4	Uint32
1-31	Rotorweerstand (Rr)	SR	All set-ups	FALSE	-4	Uint32
1-35	Hoofdreactantie (Xh)	SR	All set-ups	FALSE	-4	Uint32
1-36	Ijzerverliesweerstand (Rfe)	SR	All set-ups	FALSE	-3	Uint32
1-39	Motorpolen	SR	All set-ups	FALSE	0	Uint8
1-5* Bel. onafh. inst.						
1-50	Motormagnetisering bij nulsnelheid	100 %	All set-ups	TRUE	0	Uint16
1-51	Min. snelh. norm. magnetisering [TPM]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
1-52	Min. snelh. norm. magnetisering [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
1-6* Bel. afhank. inst.						
1-60	Belast. comp. bij lage snelheid	100 %	All set-ups	TRUE	0	Int16
1-61	Belastingcomp. bij hoge snelheid	100 %	All set-ups	TRUE	0	Int16
1-62	Slipcompensatie	0 %	All set-ups	TRUE	0	Int16
1-63	Slipcompensatie tijdconstante	0,10 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
1-64	Resonantiedemping	100 %	All set-ups	TRUE	0	Uint16
1-65	Resonantiedemping tijdconstante	5 ms	All set-ups	TRUE	-3	Uint8
1-7* Startaanpassingen						
1-71	Startvertraging	0,0 s	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
1-73	Vlieg. start	[0] Uitgesch.	All set-ups	FALSE	-	Uint8
1-8* Stopaanpassingen						
1-80	Functie bij stop	[0] Vrijloop	All set-ups	TRUE	-	Uint8
1-81	Min. snelh. functie bij stop [RPM]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
1-82	Min. snelh. voor functie bij stop [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
1-9* Motortemperatuur						
1-90	Therm. motorbeveiliging	[4] ETR-uitsch. 1	All set-ups	TRUE	-	Uint8
1-91	Ext. motor-ventilator	[0] Nee	All set-ups	TRUE	-	Uint16
1-93	Thermistorbron	[0] Geen	All set-ups	TRUE	-	Uint8

7.2.4. 2-**-* Remmen

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
2-0* DC-rem						
2-00	DC-houd/voorverw.stroom	50 %	All set-ups	TRUE	0	Uint8
2-01	DC-remstroom	50 %	All set-ups	TRUE	0	Uint16
2-02	DC-remtijd	10,0 s	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
2-03	Inschakelsnelh. DC-rem [tpm]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
2-04	Inschakelsnelh. DC-rem [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
2-1* Remenergie-functie						
2-10	Remfunctie	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
2-11	Remweerstand (ohm)	SR	All set-ups	TRUE	0	Uint16
2-12	Begrenzing remvermogen (kW)	SR	All set-ups	TRUE	0	Uint32
2-13	Bewaking remvermogen	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
2-15	Remtest	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
2-16	AC-rem max. stroom	100,0 %	All set-ups	TRUE	-1	Uint32
2-17	Overspanningsreg.	[2] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8

7.2.5. 3-**-** Ref./Ramp.

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
3-0* Ref. begrenz.						
3-02	Minimumreferentie	SR	All set-ups	TRUE	-3	Int32
3-03	Max. referentie	SR	All set-ups	TRUE	-3	Int32
3-04	Referentiefunctie	[0] Som	All set-ups	TRUE	-	Uint8
3-1* Referenties						
3-10	Ingestelde ref.	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
3-11	Jog-snelh. [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
3-13	Referentieplaats	[0] Gekoppeld Hand/Auto	All set-ups	TRUE	-	Uint8
3-14	Ingestelde relatieve ref.	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int32
3-15	Referentiebron 1	[1] Anal. ingang 53	All set-ups	TRUE	-	Uint8
3-16	Referentiebron 2	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
3-17	Referentiebron 3	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
3-19	Jog-snelh. [TPM]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
3-4* Ramp 1						
3-41	Ramp 1 aanlooptijd	SR	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
3-42	Ramp 1 uitlooptijd	SR	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
3-5* Ramp 2						
3-51	Ramp 2 aanlooptijd	SR	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
3-52	Ramp 2 uitlooptijd	SR	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
3-8* Andere Ramps						
3-80	Jog ramp-tijd	SR	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
3-81	Snelle stop ramp-tijd	SR	2 set-ups	TRUE	-2	Uint32
3-84	Init. aanlooptijd	0 (Uit)	All set-ups	TRUE	-	-
3-85	Ramp-tijd regelklep	0 (Uit)	All set-ups	TRUE	-	-
3-86	Stopsnelh. ramp regelklep [rpm]	Motorsnelh. lage begr.	All set-ups	TRUE	-	-
3-87	Stopsnelh. ramp regelklep [Hz]	Motorsnelh. lage begr.	All set-ups	TRUE	-	-
3-88	Uiteind. uitlooptijd	0 (Uit)	All set-ups	TRUE	-	-
3-9* Dig. pot.meter						
3-90	Stapgrootte	0.10 %	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
3-91	Ramp-tijd	1.00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
3-92	Spann.herstel	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
3-93	Max. begrenzing	100 %	All set-ups	TRUE	0	Int16
3-94	Min. begrenzing	0 %	All set-ups	TRUE	0	Int16
3-95	Aan/uitloopvertr.	1,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	TimD

7.2.6. 4- * * Begr./waarsch.

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
4-1* Motorbegr.						
4-10	Draairichting motor	[0] Rechtsom	All set-ups	FALSE	-	Uint8
4-11	Motorsnelh. lage begr. [RPM]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
4-12	Motorsnelh. lage begr. [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
4-13	Motorsnelh. hoge begr. [RPM]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
4-14	Motorsnelh. hoge begr. [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
4-16	Koppelbegrenzing motormodus	110.0 %	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
4-17	Koppelbegrenzing generatormodus	100.0 %	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
4-18	Stroombegr.	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint32
4-19	Max. uitgangsfreq.	120 Hz	All set-ups	FALSE	-1	Uint16
4-5* Aamp. waarsch.						
4-50	Waarschuwing stroom laag	0,00 A	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
4-51	Waarschuwing stroom hoog	ImaxVLT (P1637)	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
4-52	Waarschuwing snelheid laag	0 tpm	All set-ups	TRUE	67	Uint16
4-53	Waarschuwing snelheid hoog	UitgSnelhHogeBegr (P413)	All set-ups	TRUE	67	Uint16
4-54	Waarsch: referentie laag	-999999,999 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
4-55	Waarsch: referentie hoog	999999,999 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
4-56	Waarsch: terugk. laag	-999999,999 ReferentieTerugkEenheid	All set-ups	TRUE	-3	Int32
4-57	Waarsch: terugk. hoog	999999,999 ReferentieTerugkEenheid	All set-ups	TRUE	-3	Int32
4-58	Motorfasefunctie ontbreekt	[1] Aan	All set-ups	TRUE	-	Uint8
4-6* Snelh.-bypass						
4-60	Bypass-snelh. vanaf [RPM]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
4-61	Bypass-snelh. vanaf [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
4-62	Bypass-snelh. naar [RPM]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
4-63	Bypass-snelh. tot [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
4-64	Semi-auto bypass setup	[0] Uit	All set-ups	FALSE	-	Uint8

7.2.7. 5-**-** Digitaal In/Uit

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
5-0* Dig. I/O-modus						
5-00	Dig. I/O-modus	[0] PNP – actief bij 24 V	All set-ups	FALSE	-	Uint8
5-01	Klem 27 modus	[0] Ingang	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-02	Klem 29 modus	[0] Ingang	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-1* Dig. Ingangen						
5-10	Klem 18 digitale ingang	[8] Start	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-11	Klem 19 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-12	Klem 27 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-13	Klem 29 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-14	Klem 32 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-15	Klem 33 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-16	Klem X30/2 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-17	Klem X30/3 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-18	Klem X30/4 digitale ingang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-3* Dig. uitgangen						
5-30	Klem 27 dig. uitgang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-31	Klem 29 dig. uitgang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-32	Klem X30/6 dig. uitgang (MCB 101)	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-33	Klem X30/7 dig. uitgang (MCB 101)	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-4* Relais						
5-40	Funcierrelais	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-41	Aan-vertr., relais	0,01 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
5-42	Uit-vertr., relais	0,01 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
5-5* Pulsingang						
5-50	Klem 29 lage freq.	100 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint32
5-51	Klem 29 hoge freq.	100 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint32
5-52	Klem 29 lage ref./terugk. waarde	0,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
5-53	Klem 29 hoge ref./terugk. waarde	100,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
5-54	Pulsfilter tijdconstante nr. 29	100 ms	All set-ups	FALSE	-3	Uint16
5-55	Klem 33 lage freq.	100 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint32
5-56	Klem 33 hoge freq.	100 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint32
5-57	Klem 33 lage ref./terugk. waarde	0,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
5-58	Klem 33 hoge ref./terugk. waarde	100,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
5-59	Pulsfilter tijdconstante nr. 33	100 ms	All set-ups	FALSE	-3	Uint16
5-6* Pulsuitgang						
5-60	Klem 27 pulsuitgangvariabele	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-62	Max. freq. pulsuitgang 27	5000 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint32
5-63	Klem 29 pulsuitgangvariabele	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-65	Max. freq. pulsuitgang 29	5000 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint32
5-66	Klem X30/6 pulsuitgangvariabele	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-68	Max. freq. pulsuitgang X30/6	5000 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint32

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
5-9* Via busbesturing						
5-90	Digitale & relaisbesturing bus	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Uint32
5-93	Pulsuitgang 27 busbesturing	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	N2
5-94	Pulsuitgang 27 time-outinstelling	0.00 %	1 set-up	TRUE	-2	Uint16
5-95	Pulsuitgang 29 busbesturing	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	N2
5-96	Pulsuitgang 29 time-outinstelling	0.00 %	1 set-up	TRUE	-2	Uint16
5-97	Pulsuitgang X30/6 busbest.	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	N2
5-98	Pulsuitgang X30/6 time-outinst.	0.00 %	1 set-up	TRUE	-2	Uint16

7.2.8. 6-**-* AnalooG In/Uit

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
6-0* Anal. I/O-modus						
6-00	Live zero time-out-tijd	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint8
6-01	Live zero time-out-functie	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
6-02	Live zero time-outfunctie brandmodus	nul	All set-ups	TRUE	-	Uint8
6-1* Anal. ingang 53						
6-10	Klem 53 lage spanning	0,07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-11	Klem 53 hoge spanning	10,00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-12	Klem 53 lage stroom	4,00 mA	All set-ups	TRUE	-5	Int16
6-13	Klem 53 hoge stroom	20,00 mA	All set-ups	TRUE	-5	Int16
6-14	Klem 53 lage ref./terugkopp. waarde	0,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-15	Klem 53 hoge ref./terugkopp. waarde	SR	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-16	Klem 53 filter tijdconstante	0,001 s	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
6-17	Klem 53 live zero	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
6-2* Anal. ingang 54						
6-20	Klem 54 lage spanning	0,07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-21	Klem 54 hoge spanning	10,00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-22	Klem 54 lage stroom	4,00 mA	All set-ups	TRUE	-5	Int16
6-23	Klem 54 hoge stroom	20,00 mA	All set-ups	TRUE	-5	Int16
6-24	Klem 54 lage ref./terugkopp. waarde	0,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-25	Klem 54 hoge ref./terugkopp. waarde	100,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-26	Klem 54 filter tijdconstante	0,001 s	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
6-27	Klem 54 live zero	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
6-3* Anal. ingang X30/11						
6-30	Klem X30/11 lage spanning	0,07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-31	Klem X30/11 hoge spanning	10,00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-34	Klem X30/11 lage ref./terugk. waarde	0,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-35	Klem X30/11 hoge ref./terugk. waarde	100,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-36	Klem X30/11 filtertijdconstante	0,001 s	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
6-37	Klem X30/11 live zero	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
6-4* Anal. ingang X30/12						
6-40	Klem X30/12 lage spanning	0,07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-41	Klem X30/12 hoge spanning	10,00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-44	Klem X30/12 lage ref./terugk. waarde	0,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-45	Klem X30/12 hoge ref./terugk. waarde	100,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
6-46	Klem X30/12 filtertijdconstante	0,001 s	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
6-47	Klem X30/12 live zero	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
6-5* Anal. uitgang 42						
6-50	Klem 42 uitgang	[100] Uitgangsfrequentie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
6-51	Klem 42 uitgang min. schaal	0,00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-52	Klem 42 uitgang max. schaal	100,00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-53	Klem 42 uitgang busbesturing	0,00 %	All set-ups	TRUE	-2	N2
6-54	Klem 42 uitgang time-outinstelling	0,00 %	1 set-up	TRUE	-2	Uint16

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
6-6*	Anal. uitgang X30/8					
6-60	Klem X30/8 uitgang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
6-61	Klem X30/8 min. schaal	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-62	Klem X30/8 max. schaal	100.00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
6-63	Klem X30/8 uitgang busbesturing	0.00 %	All set-ups	TRUE	-2	N2
6-64	Klem X30/8 uitgang time-outinstelling	0.00 %	1 set-up	TRUE	-2	Uint16

7.2.9. 8-**-** Comm. en opties

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
8-0* Alg. instellingen						
8-01	Stuurplaats	[0] Dig. en stuurwoord	All set-ups	TRUE	-	UInt8
8-02	Stuurwoordbron	[0] Geen	All set-ups	TRUE	-	UInt8
8-03	Time-out-tijd stuurwoord	SR	1 set-up	TRUE	-1	UInt32
8-04	Time-out-functie stuurwoord	[0] Uit	1 set-up	TRUE	-	UInt8
8-05	Einde-time-out-functie	[1] Setup hervatt.	1 set-up	TRUE	-	UInt8
8-06	Stuurwoordtime-out reset	[0] Niet resetten	All set-ups	TRUE	-	UInt8
8-07	Diagnose-trigger	[0] Uitsch.	2 set-ups	TRUE	-	UInt8
8-1* Stuurwoordinst.						
8-10	Stuurwoordprofiel	[0] FC-profiel	All set-ups	TRUE	-	UInt8
8-13	Instelbaar statuswoord STW	[1] Std. profiel	All set-ups	TRUE	-	UInt8
8-3* FC-poortinst.						
8-30	Protocol	[0] FC	1 set-up	TRUE	-	UInt8
8-31	Adres	1 NVT	1 set-up	TRUE	0	UInt8
8-32	Baudnelheid	nul	1 set-up	TRUE	-	UInt8
8-33	Par./stopbits	nul	1 set-up	TRUE	-	UInt8
8-35	Min. responsvertr.	10 ms	1 set-up	TRUE	-3	UInt16
8-36	Max. responsvertr.	SR	1 set-up	TRUE	-3	UInt16
8-37	Max. tss.-tekenvertr.	SR	1 set-up	TRUE	-5	UInt16
8-4* FC MC-protocolinst.						
8-40	Telegramkeuze	[1] Standaardtelegram 1	2 set-ups	TRUE	-	UInt8
8-5* Digitaal/Bus						
8-50	Vrijloopselectie	[3] Log. OR	All set-ups	TRUE	-	UInt8
8-52	DC-remselectie	[3] Log. OR	All set-ups	TRUE	-	UInt8
8-53	Startselectie	[3] Log. OR	All set-ups	TRUE	-	UInt8
8-54	Omkeersselectie	[0] Dig. ingang	All set-ups	TRUE	-	UInt8
8-55	Setupselectie	[3] Log. OR	All set-ups	TRUE	-	UInt8
8-56	Select. ingestelde ref.	[3] Log. OR	All set-ups	TRUE	-	UInt8
8-7* BACnet						
8-70	BACnet-apparaat	1 NVT	1 set-up	TRUE	0	UInt32
8-72	MS/TP Max Masters	127 NVT	1 set-up	TRUE	0	UInt8
8-73	MS/TP Max Info Frames	1 NVT	1 set-up	TRUE	0	UInt16
8-74	"Startup I am"	[0] Zenden bij insch.	1 set-up	TRUE	-	UInt8
8-75	Initialisatie wachtw.	0 NVT	1 set-up	TRUE	0	VisStr[20]
8-8* FC-poortdiagnostiek						
8-80	Bus Berichtenteller	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	UInt32
8-81	Bus Foutenteller	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	UInt32
8-82	Slaveberichtenteller	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	UInt32
8-83	Slavefoutenteller	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	UInt32

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
8-9* Bus-jog						
8-90	Snelheid bus-jog 1	100 tpm	All set-ups	TRUE	67	Uint16
8-91	Snelheid bus-jog 2	200 tpm	All set-ups	TRUE	67	Uint16
8-94	Bus Terugk. 1	0 NVT	1 set-up	TRUE	0	N2
8-95	Bus Terugk. 2	0 NVT	1 set-up	TRUE	0	N2
8-96	Bus Terugk. 3	0 NVT	1 set-up	TRUE	0	N2

7.2.10. 9-**-** Profibus

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
9-00	Instelpunt	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Uint16
9-07	Act. waarde	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-15	PCD-schrijfconfig.	SR	2 set-ups	TRUE	-	Uint16
9-16	PCD-leesconfig.	SR	2 set-ups	TRUE	-	Uint16
9-18	Node-adres	126 NVT	1 set-up	TRUE	0	Uint8
9-22	Telegramkeuze	[108] PPO 8	1 set-up	TRUE	-	Uint8
9-23	Signaalparameters	0	All set-ups	TRUE	-	Uint16
9-27	Param. wijzigen	[1] Ingesch.	2 set-ups	FALSE	-	Uint16
9-28	Procesregeling	[1] C/d. master insch.	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
9-44	Teller foutmeldingen	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Uint16
9-45	Foutcode	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Uint16
9-47	Foutnummer	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Uint16
9-52	Teller foutsituaties	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Uint16
9-53	Profibus waarsch.-wrđ	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Uint16
9-53	Profibus waarsch.-wrđ	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	V2
9-63	Huid. baudsmelh.	[255] Geen baudsmelh. gev.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
9-64	Toestelidentificatie	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Uint16
9-65	Profielnummer	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	OctStr[2]
9-67	Stuurwoord 1	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	V2
9-68	Statuswoord 1	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	V2
9-71	Datawaarden Profibus opslaan	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
9-72	ProfibusOmVReset	[0] Geen actie	1 set-up	FALSE	-	Uint16
9-80	Ingestelde par. (1)	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-81	Ingestelde par. (2)	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-82	Ingestelde par. (3)	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-83	Ingestelde par. (4)	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-84	Ingestelde par. (5)	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-90	Gewijzigde par. (1)	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-91	Gewijzigde par. (2)	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-92	Gewijzigde par. (3)	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-93	Gewijzigde par. (4)	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16
9-94	Gewijzigde par. (5)	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16

7.2.11. 10-**-** CAN-veidbus

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
10-0* Alg. instellingen						
10-00	CAN-protocol	nul	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
10-01	Gesel. baudsnelh.	nul	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
10-02	MAC ID	SR	2 set-ups	TRUE	0	Uint8
10-05	Uitlez. zend-foutenteller	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Uint8
10-06	Uitlez. ontvangst-foutenteller	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Uint8
10-07	Uitlez. bus-uit-teller	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Uint8
10-1* DeviceNet						
10-10	Procesdata typeselectie	nul	All set-ups	TRUE	-	Uint8
10-11	Procesdata config. schrijven	SR	2 set-ups	TRUE	-	Uint16
10-12	Procesdata config. lezen	SR	2 set-ups	TRUE	-	Uint16
10-13	Waarschuwingspar.	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Uint16
10-14	Netreferentie	[0] Uijt	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
10-15	Netcontrole	[0] Uijt	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
10-2* COS-filters						
10-20	COS-filter 1	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16
10-21	COS-filter 2	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16
10-22	COS-filter 3	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16
10-23	COS-filter 4	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16
10-3* Toeg. parameters						
10-30	Array-index	0 NVT	2 set-ups	TRUE	0	Uint8
10-31	Datawaarden opsl.	[0] Uijt	All set-ups	TRUE	-	Uint8
10-32	Revisie DeviceNet	SR	All set-ups	TRUE	0	Uint16
10-33	Altijd opslaan	[0] Uijt	1 set-up	TRUE	-	Uint8
10-34	Productcode DeviceNet	120 NVT	1 set-up	TRUE	0	Uint16
10-39	DeviceNet F parameters	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Uint32

7.2.12. 13-**-** Smart Logic

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4 set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
13-0* SLC-instellingen						
13-00	SL-controllermodus	nul	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-01	Gebeurt. starten	nul	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-02	Gebeurt. stoppen	nul	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-03	SLC resetten	[0] SLC niet resetten	All set-ups	TRUE	-	Uint8
13-1* Comparatoren						
13-10	Comparator-operand	nul	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-11	Comparator-operator	nul	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-12	Comparatorwaarde	SR	2 set-ups	TRUE	-3	Int32
13-2* Timers						
13-20	Timer SL-controller	SR	1 set-up	TRUE	-3	TimD
13-4* Log. regels						
13-40	Logische regel Boolean 1	nul	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-41	Logische regel operator 1	nul	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-42	Logische regel Boolean 2	nul	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-43	Logische regel operator 2	nul	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-44	Logische regel Boolean 3	nul	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-5* Standen						
13-51	SL Controller Event	nul	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
13-52	SL-controlleractie	nul	2 set-ups	TRUE	-	Uint8

7.2.13. 14- ** Speciale functies

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
14-0* Inverterschakeling						
14-00	Schakelpatroon	[0] 60 AVM	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-01	Schakelfrequentie	nul	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-03	Overmodulatie	[1] Aan	All set-ups	FALSE	-	Uint8
14-04	PWM Random	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-1* Netsp. Aan/Uit						
14-12	Functie bij onbalans netsp.	[3] Reductie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-2* Resetfuncties						
14-20	Resetmodus	[10] Autom. reset x 10	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-21	Tijd tot autom. herstart	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
14-22	Bedrijfsmodus	[0] Normaal bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-23	Instelling typecode	nul	2 set-ups	FALSE	-	Uint16
14-25	Uitsch.vertr. bij Koppelbegr.	60 s	All set-ups	TRUE	0	Uint8
14-26	Uitschakelvertraging bij inverterfout	SR	All set-ups	TRUE	0	Uint8
14-28	Productie-instell.	[0] Geen actie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-29	Servicecode	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Int32
14-3* Stroombegr. reg.						
14-30	Stroombegr.reg., proport. versterk.	100 %	All set-ups	FALSE	0	Uint16
14-31	Stroombegr. reg., integratietijd	0,020 s	All set-ups	FALSE	-3	Uint16
14-4* Energieoptimalis.						
14-40	VT-niveau	66 %	All set-ups	FALSE	0	Uint8
14-41	Min. magnetisering AEO	40 %	All set-ups	TRUE	0	Uint8
14-42	Min. AEO-frequentie	10 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint8
14-43	Cosphi motor	SR	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
14-5* Omgeving						
14-50	RFI-filter	[1] Aan	1 set-up	FALSE	-	Uint8
14-52	Ventilatorreg.	[0] Auto	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-53	Ventilatorbew.	[1] Waarschuwing	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-6* Autoreductie						
14-60	Functie bij overtemperatuur	[1] Reductie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-61	Functie bij inverteroverbel.	[1] Reductie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-62	Geinv. reductiestroom bij overbel.	95 %	All set-ups	TRUE	0	Uint16

7.2.14. 15-**-Geg. omvormer

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
15-0* Bedrijfsgegevens						
15-00	Bedrijfsuren	0 u	All set-ups	FALSE	74	Uint32
15-01	Draaiuren	0 u	All set-ups	FALSE	74	Uint32
15-02	kWh-teller	0 kWh	All set-ups	FALSE	75	Uint32
15-03	Inschakelingen	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint32
15-04	x Overtemp.	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16
15-05	x Overspann.	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16
15-06	kWh-teller reset	[0] Niet resetten	All set-ups	TRUE	-	Uimt8
15-07	Draaiurenteller reset	[0] Niet resetten	All set-ups	TRUE	-	Uimt8
15-08	Aantal starts	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint32
15-1* Instellingen datalog						
15-10	Logbron	0	2 set-ups	TRUE	-	Uint16
15-11	Loginterval	SR	2 set-ups	TRUE	-3	TimD
15-12	Triggerebeurt.	[0] FALSE	1 set-up	TRUE	-	Uimt8
15-13	Logmodus	[0] Altijd loggen	2 set-ups	TRUE	-	Uimt8
15-14	Steekproeven voor trigger	50 NVT	2 set-ups	TRUE	0	Uimt8
15-2* Hist. log						
15-20	Hist. log: event	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uimt8
15-21	Hist. log: waarde	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint32
15-22	Hist. log: tijd	0 ms	All set-ups	FALSE	-3	Uint32
15-23	Hist. log: datum en tijd	SR	All set-ups	FALSE	0	TimeOfDay
15-3* Foutlog						
15-30	Foutlog: foutcode	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uimt8
15-31	Foutlog: waarde	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Int16
15-32	Foutlog: tijd	0 s	All set-ups	FALSE	0	Uint32
15-33	Foutlog: datum en tijd	SR	All set-ups	FALSE	0	TimeOfDay
15-4* ID omvormer						
15-40	FC-type	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[6]
15-41	Vermogenssectie	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-42	Spanning	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-43	Softwareversie	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[5]
15-44	Bestelde Typecode	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[40]
15-45	Huidige typecodereeks	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[40]
15-46	Bestelnr. freq.-omvormer	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[8]
15-47	Bestelnr. voedingskaart	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[8]
15-48	LCP ID-nr.	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-49	SW-id stuurkaart	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-50	SW-id voedingskaart	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-51	Serienr. freq.-omvormer	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[10]
15-53	Serienr. voedingskaart	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[19]

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
15-6* Optie-ident.						
15-60	Optie gemonteerd	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[30]
15-61	SW-versie optie	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-62	Bestelnummer optie	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[8]
15-63	Serienummer optie	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[18]
15-70	Optie slot A	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[30]
15-71	SW-versie optie slot A	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-72	Optie slot B	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[30]
15-73	SW-versie optie slot B	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-74	Optie in sleuf C0	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[30]
15-75	SW-versie optie sleuf C0	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-76	Optie in sleuf C1	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[30]
15-77	SW-versie optie sleuf C1	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-9* Parameterinfo						
15-92	Ingest. parameters	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uuint16
15-93	Gewijzigde param.	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uuint16
15-99	Parameter metadata	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uuint16

7.2.15. 16-**-** Data-uitlezingen

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
16-0* Alg. status						
16-00	Stuurwoord	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	V2
16-01	Referentie [Eenh.]	0,000 ReferentieTerugkEenh	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-02	Referentie [%]	0.0 %	All set-ups	FALSE	-1	Int16
16-03	Statuswoord	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	V2
16-05	Vmste huid. waarde [%]	0.00 %	All set-ups	FALSE	-2	N2
16-09	Standaard uitlez.	0,00 StdUitlezingEenh	All set-ups	FALSE	-2	Int32
16-1* Motorstatus						
16-10	Verm. [kW]	0,00 kW	All set-ups	FALSE	1	Int32
16-11	Verm. [pk]	0,00 pk	All set-ups	FALSE	-2	Int32
16-12	Motorspanning	0.0 V	All set-ups	FALSE	-1	Int16
16-13	Frequentie	0.0 Hz	All set-ups	FALSE	-1	Uint16
16-14	Motorstroom	0.00 A	All set-ups	FALSE	-2	Int32
16-15	Frequentie [%]	0.00 %	All set-ups	FALSE	-2	N2
16-16	Koppel [Nm]	0.0 Nm	All set-ups	FALSE	-1	Int16
16-17	Snelh. [RPM]	0 tpm	All set-ups	FALSE	67	Int32
16-18	Motor therm.	0 %	All set-ups	FALSE	0	Uint8
16-22	Koppel [%]	0 %	All set-ups	FALSE	0	Int16
16-3* Status omvormer						
16-30	DC-aansluitsp.	0 V	All set-ups	FALSE	0	Uint16
16-32	Remenergie/s	0,000 kW	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-33	Remenergie/2 min.	0,000 kW	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-34	Temp. koellich.	0 °C	All set-ups	FALSE	100	Uint8
16-35	Inverter therm.	0 %	All set-ups	FALSE	0	Uint8
16-36	Geinv. nom. stroom	SR	All set-ups	FALSE	-2	Uint32
16-37	Geinv. max. ingangsstr.	SR	All set-ups	FALSE	-2	Uint32
16-38	SL-controllerstatus	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint8
16-39	Temp. stuurkaart.	0 °C	All set-ups	FALSE	100	Uint8
16-40	Logbuffer vol	[0] Nee	All set-ups	TRUE	-	Uint8
16-5* Ref. & terugk.						
16-50	Externe referentie	0,0 NVT	All set-ups	FALSE	-1	Int16
16-52	Terugk. [Eenh]	0,000 ProcesRegEenh	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-53	Digi Pot referentie	0,00 NVT	All set-ups	FALSE	-2	Int16
16-54	Terugk. 1 [Eenh]	0,000 ProcesRegEenh	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-55	Terugk. 2 [Eenh]	0,000 ProcesRegEenh	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-56	Terugk. 3 [Eenh]	0,000 ProcesRegEenh	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-59	Aangep. setpoint		All set-ups	FALSE	-3	Int32

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
16-6* In- & uitgangen						
16-60	Dig. ingang	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint16
16-61	Klem 53 schakelinstell.	[0] Stroom	All set-ups	FALSE	-	Uint8
16-62	Anal. ingang 53	0,000 NVT	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-63	Klem 54 schakelinstell.	[0] Stroom	All set-ups	FALSE	-	Uint8
16-64	Anal. ingang 54	0,000 NVT	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-65	Anal. uitgang 42 [mA]	0,000 NVT	All set-ups	FALSE	-3	Int16
16-66	Dig. uitgang [bin]	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Int16
16-67	Pulsingang #29 [Hz]	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Int32
16-68	Pulsingang #33 [Hz]	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Int32
16-69	Pulsuitg. nr. 27 [Hz]	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Int32
16-70	Pulsuitg. nr. 29 [Hz]	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Int32
16-71	Relaisuitgang [bin]	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Int16
16-72	Teller A	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Int32
16-73	Teller B	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Int32
16-75	Anal. ingang X30/11	0,000 NVT	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-76	Anal. ingang X30/12	0,000 NVT	All set-ups	FALSE	-3	Int32
16-77	Anal. uitgang X30/8 [mA]	0,000 NVT	All set-ups	FALSE	-3	Int16
16-8* Veldbus & FC-poort						
16-80	Veldbus CTW 1	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	V2
16-82	Veldbus REF 1	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	N2
16-84	Comm. optie STW	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	V2
16-85	FC-poort CTW 1	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	V2
16-86	FC-poort REF 1	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	N2
16-9* Diagnose-uitlez.						
16-90	Alarmwoord	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-91	Alarmwoord 2	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-92	Waarsch.-wrđ	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-93	Waarsch. woord 2	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-94	Uitgebr. statusw.	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-95	Uitgebr. statusw. 2	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-96	Onderhoudswoord	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint32

7.2.16. 18-** Info & uitlez.

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
18-0* Onderhoudslog						
18-00	Onderhoudslog: item	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint8
18-01	Onderhoudslog: actie	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	Uint8
18-02	Onderhoudslog: tijd	0 s	All set-ups	FALSE	0	Uint32
18-03	Onderhoudslog: datum en tijd	SR	All set-ups	FALSE	0	TimeOfDay
18-3* In- & uitgangen						
18-30	Anal. ingang X42/1	0,000 NVT	All set-ups	FALSE	-3	Int32
18-31	Anal. ingang X42/3	0,000 NVT	All set-ups	FALSE	-3	Int32
18-32	Anal. ingang X42/5	0,000 NVT	All set-ups	FALSE	-3	Int32
18-33	Anal. uitgang X42/7 [V]	0,000 NVT	All set-ups	FALSE	-3	Int16
18-34	Anal. uitgang X42/9 [V]	0,000 NVT	All set-ups	FALSE	-3	Int16
18-35	Anal. uitgang X42/11 [V]	0,000 NVT	All set-ups	FALSE	-3	Int16

7.2.17. 20-**-** Omvormer met terugkoppeling

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
20-0* Terugkoppeling						
20-00	Bron terugk. 1	[2] Anal. ingang 54	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-03	Bron terugk. 2	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-06	Bron terugk. 3	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-07	Conversie terugk. 3	[0] Lineair	All set-ups	TRUE	-	-
20-09	Bron terugk. 4	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-11	Eenh. bron terugk. 4	nul	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-12	Referentie/terugk.eenheid	nul	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-2* Terugk. & setpoint						
20-20	Terugkopp.functie	[4] Maximum	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-21	Setpoint 1	0,000 ProcesRegEenh	All set-ups	TRUE	-3	Int32
20-22	Setpoint 2	0,000 ProcesRegEenh	All set-ups	TRUE	-3	Int32
20-23	Setpoint 3	0,000 ProcesRegEenh	All set-ups	TRUE	-3	Int32
20-37* PID autotuning						
20-70	Type met terugk.	Auto	All set-ups	TRUE	-	-
20-71	PID uitgangswijz.	0.10	All set-ups	TRUE	-	-
20-72	Min. terugk.niveau	0,000 GebrEenh	All set-ups	TRUE	-	-
20-73	Max. terugk.niveau	0,000 GebrEenh	All set-ups	TRUE	-	-
20-74	Tuningmodus	Normaal	All set-ups	TRUE	-	-
20-75	PID autotuning	Uitgesch.	All set-ups	TRUE	-	-
20-8* PID-basisinstell.						
20-81	PID normaal/inv regeling	[0] Normaal	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-82	PID startsnelh. [rpm]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
20-83	PID startsnelh [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
20-84	Bandbreedte op referentie	5 %	All set-ups	TRUE	0	Uint8
20-9* PID-regelaar						
20-91	PID-integratiebegrenzing	[1] Aan	All set-ups	TRUE	-	Uint8
20-93	PID prop. versterking	0,50 NVT	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
20-94	PID integratietijd	20,00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
20-95	PID differentiatietijd	0,00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
20-96	PID diff. verst.limiet	5,0 NVT	All set-ups	TRUE	-1	Uint16

7.2.18. 21-**-* Uitgebr. met terugk.

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
21-1* Uitgebr. CL 1 ref/tk						
21-10	Uitgebr ref/terugk.eenh 1	[0]	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-11	Uitgebr min.referentie 1	0,000 UitgebrPID1Eenh	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-12	Uitgebr max.referentie 1	100,000 UitgebrPID1Eenh	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-13	Uitgebr referentiebron 1	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-14	Uitgebr terugk.bron 1	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-15	Uitgebr instelpt 1	0,000 UitgebrPID1Eenh	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-17	Uitgebr ref 1 [Eenh]	0,000 UitgebrPID1Eenh	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-18	Uitgebr terugk. 1 [Eenh]	0,000 UitgebrPID1Eenh	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-19	Uitgebr verm 1 [%]	0 %	All set-ups	TRUE	0	Int32
21-2* Uitgebr. CL 1 PID						
21-20	Uitgebr normaal/omgekrd 1	[0] Normaal	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-21	Uitgebr prop. verst 1	0,5	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
21-22	Uitgebr integr.tijd 1	20,0 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
21-23	Uitgebr diff.tijd 1	0,00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
21-24	Uitgebr dif. verst.limiet 1	5,0 NVT	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
21-3* Uitgebr. CL 2 ref/tk						
21-30	Uitgebr ref/terugk.eenh 2	[0]	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-31	Uitgebr min.referentie 2	0,000 UitgebrPID2Eenh	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-32	Uitgebr max.referentie 2	100,000 UitgebrPID2Eenh	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-33	Uitgebr referentiebron 2	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-34	Uitgebr terugk.bron 2	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-35	Uitgebr instelpt 2	0,000 UitgebrPID2Eenh	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-37	Uitgebr ref 2 [Eenh]	0,000 UitgebrPID2Eenh	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-38	Uitgebr terugk. 2 [Eenh]	0,000 UitgebrPID2Eenh	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-39	Uitgebr verm 2 [%]	0 %	All set-ups	TRUE	0	Int32
21-4* Uitgebr. CL 2 PID						
21-40	Uitgebr normaal/omgekrd 2	[0] Normaal	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-41	Uitgebr prop. verst 2	0,5	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
21-42	Uitgebr integr.tijd 2	20,0 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
21-43	Uitgebr diff.tijd 2	0,00 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
21-44	Uitgebr dif. verst.limiet 2	5,0 NVT	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
21-5* Uitgebr. CL 3 ref/tk						
21-50	Uitgebr ref/terugk.eenh 3	[0]	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-51	Uitgebr min.referentie 3	0,000 UitgebrPID3Eenh	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-52	Uitgebr max.referentie 3	100,000 UitgebrPID3Eenh	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-53	Uitgebr referentiebron 3	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-54	Uitgebr terugk.bron 3	[0] Geen functie	All set-ups	TRUE	-	Uint8
21-55	Uitgebr instelpt 3	0,000 UitgebrPID3Eenh	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-57	Uitgebr ref 3 [Eenh]	0,000 UitgebrPID3Eenh	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-58	Uitgebr terugk. 3 [Eenh]	0,000 UitgebrPID3Eenh	All set-ups	TRUE	-3	Int32
21-59	Uitgebr verm 3 [%]	0 %	All set-ups	TRUE	0	Int32

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Alleen FC 302	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
21-6*	Uitgebr. CL 3 PID						
21-60	Uitgebr normaal/omgekrd 3	[0] Normaal	All set-ups		TRUE	-	Ujnt8
21-61	Uitgebr prop. verst 3	0,5	All set-ups		TRUE	-2	Ujnt16
21-62	Uitgebr integr.tijd 3	20,0 s	All set-ups		TRUE	-2	Ujnt32
21-63	Uitgebr diff.tijd 3	0,00 s	All set-ups		TRUE	-2	Ujnt16
21-64	Uitgebr diff. verst.limiet 3	5,0 NVT	All set-ups		TRUE	-1	Ujnt16

7.2.19. 22-**-** Toepassingsfuncties

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
22-0* Diversen						
22-00	Ext. vergrendel.vertr.	0 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-2* Detectie geen flow						
22-20	Laag verm. autoseup	[0] Uit	All set-ups	FALSE	-	Uint8
22-21	Detectie laag verm.	[0] Uitgesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-22	Detectie lage snelh.	[0] Uitgesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-23	Functie geen flow	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-24	Vertr. geen flow	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-26	Drogepompfunctie	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-27	Drogepompvertr.	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-3* Verm.aanp. geen flow						
22-30	Verm. geen flow	0,00 kW	All set-ups	TRUE	1	Uint32
22-31	Verm.correctiefactor	100 %	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-32	Lage snelh. [rpm]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
22-33	Lage snelh. [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
22-34	Verm. lage snelh. [kW]	SR	All set-ups	TRUE	1	Uint32
22-35	Verm. lage snelh. [pK]	SR	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
22-36	Hoge snelh. [rpm]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
22-37	Hoge snelh. [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
22-38	Verm. hoge snelh. [kW]	SR	All set-ups	TRUE	1	Uint32
22-39	Verm. hoge snelh. [pK]	SR	All set-ups	TRUE	-2	Uint32
22-4* Slaapstand						
22-40	Min. draaitijd	60 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-41	Min. slaaptijd	30 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-42	Reactiv.snelh [rpm]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
22-43	Reactiv.snelh [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
22-44	Reactiv.ref/terugk. verschil	10 %	All set-ups	TRUE	0	Int8
22-45	Boost instelpt	0 %	All set-ups	TRUE	0	Int8
22-46	Max. boosttijd	60 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-5* Einde curve						
22-50	Einde-curvefunctie	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-51	Einde-curvevertr.	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-6* Detectie band defect						
22-60	Functie Defecte band	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-61	Koppel Defecte band	10 %	All set-ups	TRUE	0	Uint8
22-62	Vertr. Defecte band	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-7* Beveilig. korte cyclus						
22-75	Beveilig. korte cyclus	[0] Uitgesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-76	Startinterval	start_tot_start_min_aan_tijd (P2277)	All set-ups	TRUE	0	Uint16
22-77	Min. draaitijd	0 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
22-8* Flowcompensatie						
22-80	Flowcompensatie	[0] Uitgesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-81	Kwadr-lineaire curvebenadering	100 %	All set-ups	TRUE	0	Uint8
22-82	Werkpuntberekening	[0] Uitgesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
22-83	Snelh. bij gn flow [rpm]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
22-84	Snelh. bij gn flow [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
22-85	Snelh. bij ontwerppunt [rpm]	SR	All set-ups	TRUE	67	Uint16
22-86	Snelh. bij ontwerppunt [Hz]	SR	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
22-87	Druk bij geen-flowsnelheid	0,000 ReferentieTerugkEenheid	All set-ups	TRUE	-3	Int32
22-88	Druk bij nom. snelheid	999999,999 ReferentieTerugkEenheid	All set-ups	TRUE	-3	Int32
22-89	Flow bij ontwerppunt	0,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
22-90	Flow bij nom snelh.	0,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32

7.2.20. 23-**-Tijdgeb. acties

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
23-0* Tijdgeb. acties						
23-00	AAN-tijd	SR	2 set-ups	TRUE	0	TimeOfDayWoDate
23-01	AAN-actie	[0] Uitgesch.	2 set-ups	TRUE	-	Uimt8
23-02	UIT-tijd	SR	2 set-ups	TRUE	0	TimeOfDayWoDate
23-03	UIT-actie	[0] Uitgesch.	2 set-ups	TRUE	-	Uimt8
23-04	Uitvoering	[0] Dagelijks	2 set-ups	TRUE	-	Uimt8
23-1* Onderhoud						
23-10	Onderhoudspunt	[1] Motorlagers	1 set-up	TRUE	-	Uimt8
23-11	Onderhoudsactie	[1] Smeren	1 set-up	TRUE	-	Uimt8
23-12	Onderhoud tijdsbasis	[0] Uitgesch.	1 set-up	TRUE	-	Uimt8
23-13	Onderhoud tijdsinterval	1 u	1 set-up	TRUE	74	Uimt32
23-14	Onderhoudsdatum en tijd	SR	1 set-up	TRUE	0	TimeOfDay
23-1* Onderhoudsreset						
23-15	Reset onderhoudswoord	[0] Niet resetten	All set-ups	TRUE	-	Uimt8
23-5* Energielog						
23-50	Energielogresolutie	[5] Laatste 24 uur	2 set-ups	TRUE	-	Uimt8
23-51	Start periode	SR	2 set-ups	TRUE	0	TimeOfDay
23-53	Energielog	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Uimt32
23-54	Reset energielog	[0] Niet resetten	All set-ups	TRUE	-	Uimt8
23-6* Trending						
23-60	Trendvariabele	[0] Vermogen [kW]	2 set-ups	TRUE	-	Uimt8
23-61	Continue bin data	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Uimt32
23-62	Tijdgeb. bin data	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Uimt32
23-63	Tijdgeb. periodestart	SR	2 set-ups	TRUE	0	TimeOfDay
23-64	Tijdgeb. periodestop	SR	2 set-ups	TRUE	0	TimeOfDay
23-65	Min. bin waarde	SR	2 set-ups	TRUE	0	Uimt8
23-66	Reset continue bin data	[0] Niet resetten	All set-ups	TRUE	-	Uimt8
23-67	Reset tijdgeb. bin data	[0] Niet resetten	All set-ups	TRUE	-	Uimt8
23-8* Terugbet.teller						
23-80	Verm.referentiefactor	100 %	2 set-ups	TRUE	0	Uimt8
23-81	Energiekosten	1,00 NVT	2 set-ups	TRUE	-2	Uimt32
23-82	Investering	0 NVT	2 set-ups	TRUE	0	Uimt32
23-83	Energiebesparing	0 kWh	All set-ups	TRUE	75	Int32
23-84	Kostenbesparing	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Int32

7.2.21. 25-**-** Cascaderegelaar

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
25-0* Systeeminst.						
25-00	Cascaderegelaar	[0] Uitgesch.	2 set-ups	FALSE	-	Uimt8
25-02	Motorstart	[0] Direct op lijn	2 set-ups	FALSE	-	Uimt8
25-04	Pompwisseling	[0] Uitgesch.	All set-ups	TRUE	-	Uimt8
25-05	Vaste hoofdpomp	[1] Ja	2 set-ups	FALSE	-	Uimt8
25-06	Aantal pompen	2 NVT	2 set-ups	FALSE	0	Uimt8
25-2* Bandbreedte-inst.						
25-20	Staging-bandbreedte	10 %	All set-ups	TRUE	0	Uimt8
25-21	Onderdr. bandbr.	100 %	All set-ups	TRUE	0	Uimt8
25-22	Bandbreedte vaste snelh.	casco_staging_bandbreedte (P2520)	All set-ups	TRUE	0	Uimt8
25-23	SBW staging-vertr.	15 s	All set-ups	TRUE	0	Uimt16
25-24	SBW destaging-vertr.	15 s	All set-ups	TRUE	0	Uimt16
25-25	OBW -tijd	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uimt16
25-26	Destaging bij geen flow	[0] Uitgesch.	All set-ups	TRUE	-	Uimt8
25-27	Staging-functie	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uimt8
25-28	Staging-functietijd	15 s	All set-ups	TRUE	0	Uimt16
25-29	Destaging-functie	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uimt8
25-30	Destaging-functietijd	15 s	All set-ups	TRUE	0	Uimt16
25-4* Staging-inst.						
25-40	Uitloopvertr.	10,0 s	All set-ups	TRUE	-1	Uimt16
25-41	Aanloopvertr.	2,0 s	All set-ups	TRUE	-1	Uimt16
25-42	Staging-drempel	SR	All set-ups	TRUE	0	Uimt8
25-43	Destaging-drempel	SR	All set-ups	TRUE	0	Uimt8
25-44	Staging-snelh. [rpm]	0 rpm	All set-ups	TRUE	67	Uimt16
25-45	Staging-snelh. [Hz]	0,0 Hz	All set-ups	TRUE	-1	Uimt16
25-46	Destaging-snelh. [rpm]	0 rpm	All set-ups	TRUE	67	Uimt16
25-47	Destaging-snelh. [Hz]	0,0 Hz	All set-ups	TRUE	-1	Uimt16
25-5* Wisselinstellingen						
25-50	Wisseling hoofdpomp	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uimt8
25-51	Wisselgebeurt.	[0] Extern	All set-ups	TRUE	-	Uimt8
25-52	Tijdsinterval wisseling	24 u	All set-ups	TRUE	74	Uimt16
25-53	Timerwaarde wisseling	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	VisStr[7]
25-54	Voorgepr. wisselingstijd	SR	All set-ups	TRUE	0	TimeOfDayWoDate
25-55	Wissel als bel. < 50%	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uimt8
25-56	Staging-modus bij wissel	[0] Traag	All set-ups	TRUE	-	Uimt8
25-58	Draai volg. pompvertr.	0,1 s	All set-ups	TRUE	-1	Uimt16
25-59	Draai op netvertr.	0,5 s	All set-ups	TRUE	-1	Uimt16

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
25-8* Status						
25-80	Cascadestatus	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	VisStr[25]
25-81	Pompstatus	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	VisStr[25]
25-82	Hoofdpomp	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Uint8
25-83	Relaisstatus	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	VisStr[4]
25-84	Pomp AAN-tijd	0 u	All set-ups	TRUE	74	Uint32
25-85	Relais AAN-tijd	0 u	All set-ups	TRUE	74	Uint32
25-86	Reset relais-tellers	[0] Niet resetten	All set-ups	TRUE	-	Uint8
25-9* Service						
25-90	Pompvergrend.	[0] Uit	All set-ups	TRUE	-	Uint8
25-91	Handm. wisselen	0 NVT	All set-ups	TRUE	0	Uint8

7.2.22. 26-**-** Analoge I/O-optie MCB 109

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conversie-index	Type
26-0* Anal. I/O-modus						
26-00	Modus klem X42/1	[1] Spanning	All set-ups	TRUE	-	Uint8
26-01	Modus klem X42/3	[1] Spanning	All set-ups	TRUE	-	Uint8
26-02	Modus klem X42/5	[1] Spanning	All set-ups	TRUE	-	Uint8
26-1* Anal. ingang X42/1						
26-10	Klem X42/1 lage spanning	0,07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-11	Klem X42/1 hoge spanning	10,00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-14	Klem X42/1 lage ref./terugk. waarde	0,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
26-15	Klem X42/1 hoge ref./terugk. waarde	100,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
26-16	Klem X42/1 filtertijdconstante	0,001 s	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
26-17	Klem X42/1 live zero	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
26-2* Anal. ingang X42/3						
26-20	Klem X42/3 lage spanning	0,07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-21	Klem X42/3 hoge spanning	10,00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-24	Klem X42/3 lage ref./terugk. waarde	0,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
26-25	Klem X42/3 hoge ref./terugk. waarde	100,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
26-26	Klem X42/3 filtertijdconstante	0,001 s	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
26-27	Klem X42/3 live zero	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
26-3* Anal. ingang X42/5						
26-30	Klem X42/5 lage spanning	0,07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-31	Klem X42/5 hoge spanning	10,00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-34	Klem X42/5 lage ref./terugk. waarde	0,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
26-35	Klem X42/5 hoge ref./terugk. waarde	100,000 NVT	All set-ups	TRUE	-3	Int32
26-36	Klem X42/5 filtertijdconstante	0,001 s	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
26-37	Klem X42/5 live zero	[1] Ingesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
26-4* Anal. uitgang X42/7						
26-40	Klem X42/7 uitgang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
26-41	Klem X42/7 min. schaal	0,00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-42	Klem X42/7 max. schaal	100,00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-43	Klem X42/7 uitgang busbesturing	0,00 %	All set-ups	TRUE	-2	N2
26-44	Klem X42/7 uitgang time-outinstelling	0,00 %	1 set-up	TRUE	-2	Uint16
26-5* Anal. uitgang X42/9						
26-50	Klem X42/9 uitgang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
26-51	Klem X42/9 min. schaal	0,00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-52	Klem X42/9 max. schaal	100,00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-53	Klem X42/9 uitgang busbesturing	0,00 %	All set-ups	TRUE	-2	N2
26-54	Klem X42/9 uitgang time-outinstelling	0,00 %	1 set-up	TRUE	-2	Uint16
26-6* Anal. uitgang X42/11						
26-60	Klem X42/11 uitgang	[0] Niet in bedrijf	All set-ups	TRUE	-	Uint8
26-61	Klem X42/11 min. schaal	0,00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-62	Klem X42/11 max. schaal	100,00 %	All set-ups	TRUE	-2	Int16
26-63	Klem X42/11 uitgang busbesturing	0,00 %	All set-ups	TRUE	-2	N2
26-64	Klem X42/11 uitgang time-outinstelling	0,00 %	1 set-up	TRUE	-2	Uint16

7.2.23. 29-**-** Watertoepassingsfuncties

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
29-0*	Leid. vullen					
29-00	Vullen insch.	Uitgesch.	All set-ups	TRUE	-	-
29-01	Vulsnelheid [tpm]	Motorsnelh. lage begr.	All set-ups	TRUE	-	-
29-02	Vulsnelheid [Hz]	Motorsnelh. lage begr.	All set-ups	TRUE	-	-
29-03	Vultijd	0	All set-ups	TRUE	-	-
29-04	Stroomsnelh.	-	All set-ups	TRUE	-	-
29-05	Gevuld-setpoint	0	All set-ups	TRUE	-	-

7.2.24. 31-**-** Bypass-optie

Par. nr.	Parameterbeschrijving	Standaardwaarde	4-set-up	Wijzigen tijdens bedrijf	Conver- sie-index	Type
31-00	Bypassmodus	[0] Omvormer	All set-ups	TRUE	-	Uint8
31-01	Bypass-starttijdvertr.	30 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
31-02	Bypass-uitschak.vertr.	0 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
31-03	Inschak. testmodus	[0] Uitgesch.	All set-ups	TRUE	-	Uint8
31-10	Bypass statuswoord	0 NVT	All set-ups	FALSE	0	V2
31-11	Bypass draaluren	0 u	All set-ups	FALSE	74	Uint32
31-19	Externe activering bypass	[0] Uitgesch.	2 set-ups	TRUE	-	Uint8

8. Problemen verhelpen

8.1. Alarmen en waarschuwingen

Een waarschuwing of alarm wordt weergegeven via de relevante LED aan de voorzijde van de frequentieomvormer en aangeduid via een code op het display.

Een waarschuwing blijft actief totdat het probleem is verholpen. In bepaalde omstandigheden kan de motor blijven werken. Waarschuwingen kunnen ernstig zijn, maar dit is niet altijd het geval.

Als er een alarm optreedt, is de frequentieomvormer automatisch uitgeschakeld. Alarmen moeten worden gereset om de frequentieomvormer weer op te starten nadat de fout is opgeheven. Dit is mogelijk op vier manieren:

1. Via de [Reset]-toets op het bedieningspaneel (LCP).
2. Via een digitale ingang met ingestelde 'Reset'-functie.
3. Via seriële communicatie/optionele veldbus.
4. Door middel van een automatisch reset via de [Auto Reset]-functie, een standaardinstelling voor de VLT AQUA Drive. Zie par. 14-20 *Resetmodus* in **VLT AQUA Drive Programmeerhandleiding**.

**NB!**

Na een handmatige reset via de [Reset]-toets op het LCP is het nodig om de [Auto on]- of [Hand on]-toets in te drukken om de motor opnieuw te starten.

Als een alarm niet kan worden gereset, komt dit mogelijk doordat de oorzaak nog niet is weggenomen, of omdat er sprake was van een uitschakeling met blokkering (zie tevens de tabel op de volgende pagina).

Alarmen die gepaard gaan met een uitschakeling met blokkering bieden aanvullende beveiliging; in dat geval moet de netvoeding worden afgeschakeld voordat het alarm kan worden gereset. Nadat de netvoeding weer is ingeschakeld, is de frequentieomvormer niet langer geblokkeerd en kan hij op bovenstaande wijze worden gereset nadat de fout is opgeheven.

Alarmen die niet gepaard gaan met uitschakeling met blokkering kunnen tevens worden gereset via de automatische resetfunctie in par. 14-20 (waarschuwing: automatische opheffing slaapstand is mogelijk!).

Wanneer er in de tabel op de volgende pagina een kruisje staat bij zowel waarschuwing als alarm betekent dit dat een alarm wordt voorafgegaan door een waarschuwing of dat u kunt programmeren of een waarschuwing dan wel een alarm moet worden gegenereerd bij een bepaalde fout.

Dit is bijvoorbeeld mogelijk voor parameter 1-90 *Therm. motorbeveiliging*. Na een alarm of uitschakeling zal de motor blijven vrijlopen, terwijl op de frequentieomvormer een alarm en een waarschuwing zullen knipperen. Als het probleem is verholpen, blijft enkel het alarm knipperen.

Nr.	Beschrijving	Waarsc h.	Alarm/ Uitsch.	Alarm/Uitsch & blok.	Parameterrefe- rentie
1	10 V laag	X			
2	Live-zerofout	(X)	(X)		6-01
3	Geen motor	(X)			1-80
4	Verlies netfase	(X)	(X)	(X)	14-12
5	DC-tussenkringspanning hoog	X			
6	DC-tussenkringspanning laag	X			
7	DC-overspanning	X	X		
8	DC-onderspanning	X	X		
9	Omvormer overbelast	X	X		
10	Overtemperatuur motor-ETR	(X)	(X)		1-90
11	Overtemperatuur motorthermistor	(X)	(X)		1-90
12	Koppelbegrenzing	X	X		
13	Overstroom	X	X	X	
14	Aardfout	X	X	X	
15	Incompatibele hardware		X	X	
16	Kortsluiting		X	X	
17	Stuurwoordtime-out	(X)	(X)		8-04
25	Kortsluiting remweerstand	X			
26	Begrenzing remweerstandsvormogen	(X)	(X)		2-13
27	Kortsluiting remchopper	X	X		
28	Remtest	(X)	(X)		2-15
29	Overtemperatuur voedingskaart	X	X	X	
30	Ontbrekende motorfase U	(X)	(X)	(X)	4-58
31	Ontbrekende motorfase V	(X)	(X)	(X)	4-58
32	Ontbrekende motorfase W	(X)	(X)	(X)	4-58
33	Inrush-fout		X	X	
34	Communicatiefout veldbus	X	X		
38	Interne fout		X	X	
47	24 V-voeding laag	X	X	X	
48	1,8 V-voeding laag		X	X	
50	AMA-kalibratie mislukt		X		
51	AMA-test U_{nom} en I_{nom}		X		
52	AMA lage stroom I_{nom}		X		
53	AMA-motor te groot		X		
54	AMA-motor te klein		X		
55	AMA-parameter buiten bereik		X		
56	AMA onderbroken door gebruiker		X		
57	AMA time-out		X		
58	AMA interne fout	X	X		
59	Stroomgrens	X			
61	Volgfout	(X)	(X)		4-30
62	Uitgangsfrequentie op max. begren- zing	X			
64	Spanningslimiet	X			
65	Overtemperatuur stuurkaart	X	X	X	
66	Temperatuur koellichaam laag	X			
67	Optieconfiguratie is gewijzigd		X		
68	Veilige stop ingeschakeld		X		
80	Omvormer ingesteld op standaard- waarde		X		

Tabel 8.1: Lijst met alarm/waarschuwingcodes

(X) Afhankelijk van parameter

LED-indicatie	
Waarsch.	geel
Alarm	knippert rood
Uitsch. & blokk.	geel en rood

Alarmwoord en Uitgebreid statuswoord						
Bit	Hex	Dec	Alarmwoord	Waarsch.-wrđ	Uitgebr. status-woord	
0	00000001	1	Remtest	Remtest	Aan/uitlopen	
1	00000002	2	Temp. voed.krt	Temp. voed.krt	AMA actief	
2	00000004	4	Aardfout	Aardfout	Start CW/CCW	
3	00000008	8	Stuurkaarttemp	Stuurkaarttemp	Vertragen	
4	00000010	16	Stuurw. t-o	Stuurw. t-o	Versnell.	
5	00000020	32	Overstroom	Overstroom	Terugk. hoog	
6	00000040	64	Koppelbegr.	Koppelbegr.	Terugk. laag	
7	00000080	128	Motorh. over	Motorh. over	Stroom hoog	
8	00000100	256	Motor-ETR over	Motor-ETR over	Stroom laag	
9	00000200	512	Inverter overb.	Inverter overb.	Uitg.freq. hoog	
10	00000400	1024	DC-onderspann.	DC-onderspann.	Uitg.freq. laag	
11	00000800	2048	DC-overspann.	DC-overspann.	Remtest OK	
12	00001000	4096	Kortsluiting	DC-spann. laag	Max. remmen	
13	00002000	8192	Inrush-fout	DC-spann. hoog	Remmen	
14	00004000	16384	Faseverl. netv.	Faseverl. netv.	Buiten snelh.-bereik	
15	00008000	32768	AMA niet OK	Geen motor	OVC actief	
16	00010000	65536	Live-zerofout	Live-zerofout		
17	00020000	131072	Interne fout	10 V laag		
18	00040000	262144	Rem overbelast	Rem overbelast		
19	00080000	524288	Verlies U-fase	Remweerstand		
20	00100000	1048576	Verlies V-fase	Rem IGBT		
21	00200000	2097152	Verlies W-fase	Snelheidslimiet		
22	00400000	4194304	Veldbusfout	Veldbusfout		
23	00800000	8388608	24V-voed. laag	24V-voed. laag		
24	01000000	16777216	Netstoring	Netstoring		
25	02000000	33554432	1,8V-voed. laag	Stroombegr.		
26	04000000	67108864	Remweerstand	Lage temp.		
27	08000000	134217728	Rem IGBT	Spanningslimiet		
28	10000000	268435456	Optiewijziging	Niet gebruikt		
29	20000000	536870912	Omv. geinitial.	Niet gebruikt		
30	40000000	1073741824	Veilige stop	Niet gebruikt		

Tabel 8.2: Beschrijving van alarmwoord, waarschuingswoord en uitgebreid statuswoord

De alarmwoorden, waarschuingswoorden en uitgebreide statuswoorden kunnen voor diagnose worden uitgelezen via een seriële bus of een optionele veldbus. Zie ook par. 16-90, 16-92 en 16-94.

8.1.1. Lijst met alarmen/waarschuwingen

WAARSCHUWING 1

10 V laag:

De 10 V-spanning van klem 50 op de stuurkaart is minder dan 10 V.

Verminder de belasting van klem 50, omdat de 10 V-spanning overbelast is. Maximaal 15 mA of minimaal 590 Ω.

WAARSCHUWING/ALARM 2

Live-zerofout:

Het signaal op klem 53 of 54 is minder dan 50% van de waarde die is ingesteld in respectievelijk par. 6-10, 6-12, 6-20 of 6-22.

WAARSCHUWING/ALARM 3

Geen motor:

Er is geen motor aangesloten op de uitgang van de frequentieomvormer.

WAARSCHUWING/ALARM 4**Verlies netfase:**

Aan de voedingszijde ontbreekt een fase of de onbalans in de netspanning is te hoog.

Deze melding verschijnt ook als er een fout optreedt in de ingangsgelijkrichter op de frequentieomvormer.

Controleer de voedingsspanning en voedingsstromen naar de frequentieomvormer.

WAARSCHUWING 5**DC-tussenkringspanning hoog:**

De spanning in de tussenkring (DC) is hoger dan de overspanningsbegrenzing van het stuursysteem. De frequentieomvormer is nog steeds actief.

WAARSCHUWING 6**DC-tussenkringspanning laag**

De tussenkringspanning (DC) is lager dan de onderspanningsbegrenzing van het stuursysteem. De frequentieomvormer is nog steeds actief.

WAARSCHUWING/ALARM 7**DC-overspanning:**

Als de tussenkringspanning hoger is dan de overspanningsbegrenzing schakelt de frequentieomvormer na een bepaalde tijd uit.

Mogelijke correcties:

Sluit een remweerstand aan

Verleng de aan/uitlooptijd

Activeer functies in par. 2-10

Verhoog par. 14-26

Sluit een remweerstand aan Verleng de aan/uitlooptijd.

Alarm/waarschuwinglimieten:			
Spanningsbereiken	3 x 200-240 V	3 x 380-480 V	3 x 525-600 V
	[VDC]	[VDC]	[VDC]
Onderspanning	185	373	532
Waarschuwing lage spanning	205	410	585
Waarschuwing hoge spanning (zonder rem – met rem)	390/405	810/840	943/965
Overspanning	410	855	975

De gegeven spanningen hebben betrekking op de tussenkringspanning van de frequentieomvormer met een tolerantie van $\pm 5\%$. De bijbehorende voedingsspanning is de tussenkringspanning (DC-tussenkring) gedeeld door 1,35.

WAARSCHUWING/ALARM 8**DC-onderspanning:**

Als de tussenkringspanning (DC) lager wordt dan de waarde voor 'Waarschuwing lage spanning' (zie bovenstaande tabel), zal de frequentieomvormer controleren of de 24 V-reservevoeding is aangesloten.

Als geen 24 V-reservevoeding is aangesloten, schakelt de frequentieomvormer uit na een bepaalde tijd die afhankelijk is van de eenheid.

Zie *Specificaties* om te controleren of de voedingsspanning geschikt is voor de frequentieomvormer.

WAARSCHUWING/ALARM 9**Inverter overbelast:**

De frequentieomvormer staat op het punt van uitschakeling wegens overbelasting (te hoge stroom gedurende een te lange tijd). De teller voor de thermo-elektronische inverterbeveiliging geeft een waarschuwing bij 98% en schakelt uit bij 100%, waarbij een alarm wordt gegenereerd. Een reset is pas mogelijk wanneer de teller onder de 90% is gezakt.

De fout is dat de frequentieomvormer gedurende een te lange tijd voor meer dan 100% is overbelast.

WAARSCHUWING/ALARM 10**Overtemperatuur motor-ETR:**

De thermo-elektronische beveiliging (ETR) geeft aan dat de motor te warm is. In par.

1-90 kan worden geselecteerd of de frequentieomvormer een waarschuwing of een alarm moet geven wanneer de teller 100% bereikt. De fout is dat de motor gedurende een te lange tijd voor meer dan 100% is overbelast. Controleer of motorparameter 1-24 juist is ingesteld.

WAARSCHUWING/ALARM 11

Overtemperatuur motorthermistor:

De thermistor of de thermistoraansluiting is ontkoppeld. In par. 1-90 kan worden geselecteerd of de frequentieomvormer een waarschuwing of een alarm moet geven wanneer de teller 100% bereikt. Controleer of de thermistor juist is aangesloten tussen klem 53 of 54 (analoge spanningsingang) en klem 50 (+10 V-voeding), of tussen klem 18 of 19 (digitale ingang, alleen PNP) en klem 50. Als er een KTY-sensor wordt gebruikt, moet u controleren op een juiste aansluiting tussen klem 54 en 55.

WAARSCHUWING/ALARM 12

Koppelbegrenzing:

Het koppel is hoger dan de ingestelde waarde in par. 4-16 (bij motorwerking) of hoger dan de waarde in par. 4-17 (bij generatorwerking).

WAARSCHUWING/ALARM 13

Overstroom:

De piekstroombegrenzing van de omvormer (circa 200% van de nominale stroom) is overschreden. De waarschuwing zal ongeveer 8-12 s aanhouden, waarna de frequentieomvormer uitschakelt en een alarm geeft. Schakel de frequentieomvormer uit en controleer of de motoras kan worden gedraaid en of de maat van de motor geschikt is voor de frequentieomvormer.

ALARM 14

Aardfout:

Er vindt een ontlading plaats van de uitgangsfasen naar de aarde, ofwel in de kabel tussen de frequentieomvormer en de motor of in de motor zelf.

Schakel de frequentieomvormer uit en hef de aardfout op.

ALARM 15

Incomplete hardware:

Een gemonteerde optie kan niet worden verwerkt door de huidige stuurkaart (hardware of software).

ALARM 16

Kortsluiting:

Er is kortsluiting op de motorklemmen of in de motor zelf.

Schakel de frequentieomvormer uit en hef de kortsluiting op.

WAARSCHUWING/ALARM 17

Time-out stuurwoord:

Er is geen communicatie met de frequentieomvormer.

Deze waarschuwing zal alleen actief zijn wanneer par. 8-04 NIET is ingesteld op *Uit*.

Als par. 8-04 is ingesteld op *Stop en uitsch.* zal er een waarschuwing worden gegeven. Na de uitlooptijd volgt de uitschakeling, waarbij een alarm wordt gegeven.

Par. 8-03 *Time-out-tijd stuurwoord* kan mogelijk worden verhoogd.

WAARSCHUWING 25

Kortsluiting remweerstand:

De remweerstand wordt bewaakt tijdens bedrijf. Als er kortsluiting optreedt, wordt de remfunctie gestopt en een waarschuwing gegeven. De frequentieomvormer functioneert nog wel, zij het zonder de remfunctie. Schakel de frequentieomvormer uit en vervang de remweerstand (zie par. 2-15 *Remtest*).

WAARSCHUWING/ALARM 26

Vermogensbegrenzing remweerstand:

Het vermogen dat naar de remweerstand wordt overgebracht, wordt berekend als een percentage, als gemiddelde waarde over de laatste 120 s, op basis van de weerstandswaarde van de remweerstand (par. 2-11) en de tussenkringspanning. De waarschuwing wordt gegeven wanneer het afgegeven remvermogen hoger is dan 90%. Als *Uitsch.* [2] is geselecteerd in par. 2-13 schakelt de frequentieomvormer uit en wordt een alarm gegeven wanneer het afgegeven remvermogen hoger is dan 100%.

WAARSCHUWING 27

Remchopperfout:

De remtransistor wordt bewaakt tijdens bedrijf en bij kortsluiting wordt de remfunctie afgeschakeld en de waarschuwing weergegeven. De frequentieomvormer blijft nog wel actief, maar door de kortsluiting van de remtransistor gaat veel vermogen naar de remweerstand, ook als deze niet actief is.

Schakel de frequentieomvormer uit en verwijder de remweerstand.



Waarschuwing: het risico bestaat dat in geval van kortsluiting van de remtransistor een aanzienlijke hoeveelheid energie wordt overgebracht naar de remweerstand.

WAARSCHUWING/ALARM 28

Remtest mislukt:

Remweerstandsfout: de remweerstand is niet aangesloten of werkt niet.

ALARM 29

Overtemperatuur frequentieomvormer:

Als de behuizing IP 20 of IP 21/Type 1 is, is de uitschakeltemperatuur van het koellichaam $95\text{ °C} \pm 5\text{ °C}$, afhankelijk van de grootte van de frequentieomvormer. De temperatuurfout kan pas worden gereset wanneer de temperatuur van het koellichaam onder de $70\text{ °C} \pm 5\text{ °C}$ is gezakt.

De fout kan worden veroorzaakt door:

- Te hoge omgevingstemperatuur
- Te lange motorkabel

ALARM 30

Ontbrekende motorfase U:

Motorfase U tussen frequentieomvormer en motor ontbreekt.

Schakel de frequentieomvormer uit en controleer motorfase U.

ALARM 31

Ontbrekende motorfase V:

Motorfase V tussen frequentieomvormer en motor ontbreekt.

Schakel de frequentieomvormer uit en controleer motorfase V.

ALARM 32

Ontbrekende motorfase W:

Motorfase W tussen frequentieomvormer en motor ontbreekt.

Schakel de frequentieomvormer uit en controleer motorfase W.

ALARM 33

Fout bij het op spanning brengen (in-rush-fout):

Er zijn te veel inschakelingen geweest gedurende een korte tijd. Zie het hoofdstuk *Speci-*

ficaties voor het toegestane aantal inschakelingen binnen één minuut.

WAARSCHUWING/ALARM 34

Communicatiefout veldbus:

De veldbus op de communicatieoptiekaart werkt niet.

WAARSCHUWING 35

Buiten frequentiebereik:

Deze waarschuwing is actief wanneer de uitgangsfrequentie de waarde heeft bereikt die is ingesteld in *Waarschuwing snelheid laag* (par. 4-52) of *Waarschuwing snelheid hoog* (par. 4-53). Als de frequentieomvormer zich in *Procesregeling met terugkoppeling* (par. 1-00) bevindt, zal de waarschuwing actief zijn op het display. Als de frequentieomvormer zich in een andere modus bevindt, zal bit 008000 *Buiten frequentiebereik* in het uitgebreide statuswoord actief zijn, maar zal er geen waarschuwing op het display verschijnen.

ALARM 38

Interne fout:

Neem contact op met de lokale Danfoss-leverancier.

WAARSCHUWING 47

24 V-voeding laag:

De externe 24 V DC-reservevoeding kan overbelast zijn. Neem in andere gevallen contact op met de lokale Danfoss-leverancier.

WAARSCHUWING 48

1,8 V-voeding laag:

Neem contact op met de lokale Danfoss-leverancier.

ALARM 50

AMA-kalibratie mislukt:

Neem contact op met de lokale Danfoss-leverancier.

ALARM 51

AMA-test Unom en Inom:

De instelling van de motorspanning, de motorstroom en het motorvermogen zijn waarschijnlijk fout. Controleer de instellingen.

ALARM 52

AMA lage Inom:

De motorstroom is te laag. Controleer de instellingen.

ALARM 53

AMA-motor te groot:

De motor is te groot om AMA te kunnen uitvoeren.

ALARM 54

AMA-motor te klein:

De motor is te klein om AMA te kunnen uitvoeren.

ALARM 55

AMA-par. buiten bereik:

De ingestelde parameterwaarden voor de motor vallen buiten het toegestane bereik.

ALARM 56

AMA onderbroken door gebruiker:

AMA is onderbroken door de gebruiker.

ALARM 57

AMA time-out:

Probeer AMA enkele keren helemaal opnieuw te starten, totdat AMA correct wordt uitgevoerd. Wanneer de AMA verschillende keren kort na elkaar wordt uitgevoerd, kan de motor zo warm worden dat de weerstanden Rs en Rr groter worden. In de meeste gevallen is dit echter niet kritiek.

ALARM 58

AMA interne fout:

Neem contact op met de lokale Danfoss-leverancier.

WAARSCHUWING 59

Stroomgrens:

Neem contact op met de lokale Danfoss-leverancier.

WAARSCHUWING 62

Uitgangsfrequentie op maximumbegrenzing:

De uitgangsfrequentie is hoger dan de ingestelde waarde in parameter 4-19.

WAARSCHUWING 64

Spanningsbegrenzing:

De combinatie van belasting en snelheid vereisen een motorspanning die hoger is dan de actuele DC-tussenkringspanning.

WAARSCHUWING/ALARM/UITSCHAKELING 65

Overtemperatuur stuurkaart:

Overtemperatuur stuurkaart: De uitschakeltemperatuur voor de stuurkaart is 80 °C.

WAARSCHUWING 66

Temperatuur koellichaam laag:

De gemeten temperatuur van het koellichaam is 0 °C. Dit zou kunnen betekenen dat de temperatuursensor defect is. Daarom wordt de ventilatorsnelheid maximaal verhoogd voor het geval het vermogensdeel of de stuurkaart erg warm is.

ALARM 67

Optieconfiguratie is gewijzigd:

Een of meer opties zijn toegevoegd of verwijderd sinds de laatste uitschakeling.

ALARM 68

Veilige stop ingeschakeld:

De veilige stop is ingeschakeld. Om terug te keren naar normaal bedrijf moet 24 V DC worden toegepast op klem 37. Vervolgens moet er een resetsignaal worden gegeven (via bus of digitale I/O, of door op [Reset] te drukken). Raadpleeg de betreffende informatie en instructies in de Design Guide voor een juist en veilig gebruik van de functie Veilige stop.

ALARM 70

Ongeldige frequentieconfiguratie:

De huidige combinatie van stuurkaart en voedingskaart is niet toegestaan.

ALARM 80

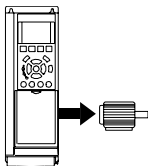
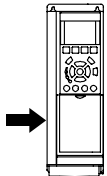
Ingesteld op standaardwaarde:

De parameterinstellingen zijn teruggezet naar de standaardinstellingen na een handmatige (drievingerige) reset.

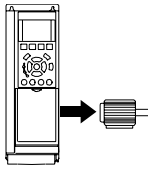
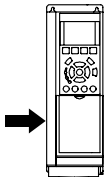
9. Specificaties

9.1. Algemene specificaties

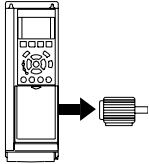
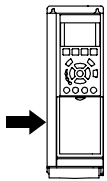
9.1.1. Netvoeding 3 x 200-240 V AC

Normale overbelasting (110%) gedurende 1 minuut					
Netvoeding 200-240 V AC					
Frequentieomvormer	PK25	PK37	PK55	PK75	
Typisch asvermogen [kW]	0.25	0.37	0.55	0.75	
Typisch asvermogen [pk] bij 208 V	0.3	0.5	0.75	1.0	
Behuizing					
IP 20	A2	A2	A2	A2	
IP 55	A5	A5	A5	A5	
IP 66	A5	A5	A5	A5	
Uitgangsstroom					
	Continu (3 x 200-240 V) [A]	1.8	2.4	3.5	4.6
	Intermitterend (3 x 200-240 V) [A]	2.9	3.8	5.6	7.4
	Continu kVA (208 V AC) [kVA]	0.65	0.86	1.26	1.66
	Max. kabelgrootte: (netvoeding, motor, rem) [mm ² /AWG]	24-10 AWG 0,2-4 mm ²			
Max. ingangsstroom					
	Continu (3 x 200-240 V) [A]	1.6	2.2	3.2	4.1
	Intermitterend (3 x 200-240 V) [A]	2.6	3.5	5.1	6.6
	Max. voorzekeringen ¹⁾ [A]	10	10	10	10
	Omgeving				
	Geschat vermogensverlies bij max. belasting [W] ⁴⁾	21	29	42	54
Gewicht behuizing IP 20 [kg]	4.7	4.7	4.8	4.8	
Rendement ⁴⁾	0.94	0.94	0.95	0.95	

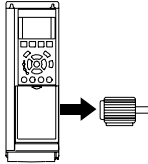
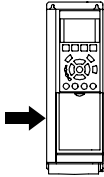
1. Zie *Zekeringen* voor het type zekering.
2. American Wire Gauge (Amerikaanse kabeldiktemaat)
3. Gemeten met een afgeschermd motorkabel van 5 m bij een nominale belasting en een nominale frequentie
4. Het typische vermogensverlies treedt op bij nominale belastingscondities en ligt normaal tussen +/- 15% (tolerantie hangt af van variaties in spanning en kabelcondities). De waarden zijn gebaseerd op een typisch motorrendement (eff2/eff3 grenslijn). Lichtere motoren zullen ook bijdragen aan het vermogensverlies in de frequentieomvormer en omgekeerd.
Als de schakelfrequentie wordt verhoogd vanaf nominaal kunnen de vermogensverliezen aanzienlijk toenemen.
Hierbij is rekening gehouden met het typische energieverbruik van de stuurkaart en het LCP. Extra opties en klantbelasting kunnen een verdere bijdrage van 30 W aan de verliezen leveren. (Typisch geldt echter slechts 4 W extra voor een volledig belaste stuurkaart of voor elk van de opties voor sleuf A of B).
Hoewel de metingen zijn verricht met hypermoderne apparatuur, moet rekening worden gehouden met enige onzuiverheid in de meting (+/- 5%).

Normale overbelasting (110%) gedurende 1 minuut						
Netvoeding 200-240 V AC						
Frequentieomvormer	P1K1	P1K5	P2K2	P3K0	P3K7	
Typisch asvermogen [kW]	1.1	1.5	2.2	3	3.7	
Typisch asvermogen [pk] bij 208 V	1.5	2	3	4	5	
Behuizing						
IP 20	A2	A2	A2	A3	A3	
IP 55	A5	A5	A5	A5	A5	
IP 66	A5	A5	A5	A5	A5	
Uitgangsstroom						
	Continu (3 x 200-240 V) [A]	6.6	7.5	10.6	12.5	16.7
	Intermitterend (3 x 200-240 V) [A]	7.3	8.3	11.7	13.8	18.4
	Continu kVA (208 V AC) [kVA]	2.38	2.70	3.82	4.50	6.00
	Max. kabelgrootte: (netvoeding, motor, rem) [mm ² /AWG]	4/10				
	Max. ingangsstroom					
	Continu (3 x 200-240 V) [A]	5.9	6.8	9.5	11.3	15.0
	Intermitterend (3 x 200-240 V) [A]	6.5	7.5	10.5	12.4	16.5
	Max. voorzekeringen ¹⁾ [A]	20	20	20	32	32
	Omgeving					
	Geschat vermogensverlies bij max. belasting [W] ⁴⁾	63	82	116	155	185
	Gewicht behuizing IP 20 [kg]	4.9	4.9	4.9	6.6	6.6
	Gewicht behuizing IP 21 [kg]	5.5	5.5	5.5	7.5	7.5
	Gewicht behuizing IP 55 [kg]	13.5	13.5	13.5	13.5	13.5
Gewicht behuizing IP 66 [kg]	13.5	13.5	13.5	13.5	13.5	
Rendement ⁴⁾	0.96	0.96	0.96	0.96	0.96	

1. Zie *Zekeringen* voor het type zekering.
2. American Wire Gauge (Amerikaanse kabeldiktemaat)
3. Gemeten met een afgeschermd motorkabel van 5 m bij een nominale belasting en een nominale frequentie
4. Het typische vermogensverlies treedt op bij nominale belastingscondities en ligt normaal tussen +/- 15% (tolerantie hangt af van variaties in spanning en kabelcondities). De waarden zijn gebaseerd op een typisch motorrendement (eff2/eff3 grenslijn). Lichtere motoren zullen ook bijdragen aan het vermogensverlies in de frequentieomvormer en omgekeerd.
Als de schakelfrequentie wordt verhoogd vanaf nominaal kunnen de vermogensverliezen aanzienlijk toenemen.
Hierbij is rekening gehouden met het typische energieverbruik van de stuurkaart en het LCP. Extra opties en klantbelasting kunnen een verdere bijdrage van 30 W aan de verliezen leveren. (Typisch geldt echter slechts 4 W extra voor een volledig belaste stuurkaart of voor elk van de opties voor sleuf A of B).
Hoewel de metingen zijn verricht met hypermoderne apparatuur, moet rekening worden gehouden met enige onzuiverheid in de meting (+/- 5%).

Normale overbelasting (110%) gedurende 1 minuut					
Netvoeding 200-240 V AC					
Frequentieomvormer	P5K5	P7K5	P11K	P15K	
Typisch asvermogen [kW]	5.5	7.5	11	15	
Typisch asvermogen [pk] bij 208 V	7.5	10	15	20	
Behuizing					
IP 21	B1	B1	B2	B2	
IP 55	B1	B1	B2	B2	
IP 66	B1	B1	B2	B2	
Uitgangsstroom					
	Continu (3 x 200-240 V) [A]	24.2	30.8	46.2	59.4
	Intermitterend (3 x 200-240 V) [A]	26.6	33.9	50.8	65.3
	Continu kVA (208 V AC) [kVA]	8.7	11.1	16.6	21.4
	Max. kabelgrootte: (netvoeding, motor, rem) [mm ² /AWG]				10/7 35/2
	Max. ingangsstroom				
	Continu (3 x 200-240 V) [A]	22.0	28.0	42.0	54.0
	Intermitterend (3 x 200-240 V) [A]	24.2	30.8	46.2	59.4
	Max. voorzekeringen ¹⁾ [A]	63	63	63	80
	Omgeving				
	Geschat vermogensverlies bij max. belasting [W] ⁴⁾	269	310	447	602
	Gewicht behuizing IP 20 [kg]				
	Gewicht behuizing IP 21 [kg]	23	23	23	27
	Gewicht behuizing IP 55 [kg]	23	23	23	27
Gewicht behuizing IP 66 [kg]	23	23	23	27	
Rendement ⁴⁾	0.96	0.96	0.96	0.96	

1. Zie *Zekeringen* voor het type zekering.
2. American Wire Gauge (Amerikaanse kabeldiktemaat)
3. Gemeten met een afgeschermd motorkabel van 5 m bij een nominale belasting en een nominale frequentie
4. Het typische vermogensverlies treedt op bij nominale belastingscondities en ligt normaal tussen +/- 15% (tolerantie hangt af van variaties in spanning en kabelcondities). De waarden zijn gebaseerd op een typisch motorrendement (eff2/eff3 grenslijn). Lichtere motoren zullen ook bijdragen aan het vermogensverlies in de frequentieomvormer en omgekeerd.
Als de schakelfrequentie wordt verhoogd vanaf nominaal kunnen de vermogensverliezen aanzienlijk toenemen.
Hierbij is rekening gehouden met het typische energieverbruik van de stuurkaart en het LCP. Extra opties en klantbelasting kunnen een verdere bijdrage van 30 W aan de verliezen leveren. (Typisch geldt echter slechts 4 W extra voor een volledig belaste stuurkaart of voor elk van de opties voor sleuf A of B).
Hoewel de metingen zijn verricht met hypermoderne apparatuur, moet rekening worden gehouden met enige onzuiverheid in de meting (+/- 5%).

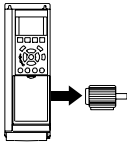
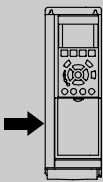
Normale overbelasting (110%) gedurende 1 minuut						
Netvoeding 200-240 V AC						
Frequentieomvormer	P18K	P22K	P30K	P37K	P45K	
Typisch asvermogen [kW]	18,5	22	30	37	45	
Typisch asvermogen [pk] bij 208 V	25	30	40	50	60	
Behuizing						
IP 21	C1	C1	C2	C2	C2	
IP 55	C1	C1	C2	C2	C2	
IP 66	C1	C1	C2	C2	C2	
Uitgangsstroom						
	Continu (3 x 200-240 V) [A]	74.8	88.0	115	143	170
	Intermitterend (3 x 200-240 V) [A]	82.3	96.8	127	157	187
	Continu kVA (208 V AC) [kVA]	26.9	31.7	41.4	51.5	61.2
	Max. kabelgrootte: (netvoeding, motor, rem) [mm ² /AWG]	50/1/0		95/4/0		120/25 0 MCM
	Max. ingangsstroom					
		Continu (3 x 200-240 V) [A]	68.0	80.0	104.0	130.0
Intermitterend (3 x 200-240 V) [A]		74.8	88.0	114.0	143.0	169.0
Max. voorzekeringen ¹⁾ [A]		125	125	160	200	250
Omgeving						
Geschat vermogensverlies bij max. belasting [W] ⁴⁾		737	845	1140	1353	1636
Gewicht behuizing IP 20 [kg]						
Gewicht behuizing IP 21 [kg]		45	45	65	65	65
Gewicht behuizing IP 55 [kg]		45	45	65	65	65
Gewicht behuizing IP 66 [kg]	45	45	65	65	65	
Rendement ⁴⁾	0.96	0.97	0.97	0.97	0.97	

1. Zie *Zekeringen* voor het type zekering.
2. American Wire Gauge (Amerikaanse kabeldiktemaat)
3. Gemeten met een afgeschermd motorkabel van 5 m bij een nominale belasting en een nominale frequentie
4. Het typische vermogensverlies treedt op bij nominale belastingscondities en ligt normaal tussen +/- 15% (tolerantie hangt af van variaties in spanning en kabelcondities). De waarden zijn gebaseerd op een typisch motorrendement (eff2/eff3 grenslijn). Lichtere motoren zullen ook bijdragen aan het vermogensverlies in de frequentieomvormer en omgekeerd.
Als de schakelfrequentie wordt verhoogd vanaf nominaal kunnen de vermogensverliezen aanzienlijk toenemen.
Hierbij is rekening gehouden met het typische energieverbruik van de stuurkaart en het LCP. Extra opties en klantbelasting kunnen een verdere bijdrage van 30 W aan de verliezen leveren. (Typisch geldt echter slechts 4 W extra voor een volledig belaste stuurkaart of voor elk van de opties voor sleuf A of B).
Hoewel de metingen zijn verricht met hypermoderne apparatuur, moet rekening worden gehouden met enige onzuiverheid in de meting (+/- 5%).

9.1.2. Netvoeding 3 x 380-480 V AC

Normale overbelasting (110%) gedurende 1 minuut							
Netvoeding 3 x 380-480 V AC							
Frequentieomvormer	PK37	PK55	PK75	P1K1	P1K5		
Typisch asvermogen [kW]	0.37	0.55	0.75	1.1	1.5		
Typisch asvermogen [pk] bij 460 V	0.5	0.75	1	1.5	2		
Behuizing							
IP 20	A2	A2	A2	A2	A2		
IP 21							
IP 55	A5	A5	A5	A5	A5		
IP 66	A5	A5	A5	A5	A5		
Uitgangsstroom							
	Continu (3 x 380-440 V) [A]	1.3	1.8	2.4	3	4.1	
	Intermitterend (3 x 380-440 V) [A]	2.1	2.9	3.8	3.3	4.5	
	Continu (3 x 440-480 V) [A]	1.2	1.6	2.1	2.7	3.4	
	Intermitterend (3 x 440-480 V) [A]	1.9	2.6	3.4	3.0	3.7	
	Continu kVA (400 V AC) [kVA]	0.9	1.3	1.7	2.1	2.8	
	Continu kVA (460 V AC) [kVA]	0.9	1.3	1.7	2.4	2.7	
	Max. kabelgrootte: (netvoeding, motor, rem) [mm ² /AWG]	4/10					
	Max. ingangsstroom						
		Continu (3 x 380-440 V) [A]	1.2	1.6	2.2	2.7	3.7
		Intermitterend (3 x 380-440 V) [A]	1.9	2.6	3.5	3.0	4.1
Continu (3 x 440-480 V) [A]		1.0	1.4	1.9	2.7	3.1	
Intermitterend (3 x 440-480 V) [A]		1.6	2.2	3.0	3.0	3.4	
Max. voorzekeringen ¹⁾ [A]		10	10	10	10	10	
Omgeving							
Geschat vermogensverlies bij max. belasting [W] ⁴⁾		35	42	46	58	62	
Gewicht behuizing IP 20 [kg]		4.7	4.7	4.8	4.8	4.9	
Gewicht behuizing IP 55 [kg]		13.5	13.5	13.5	13.5	13.5	
Rendement ⁴⁾		0.93	0.95	0.96	0.96	0.97	

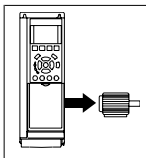
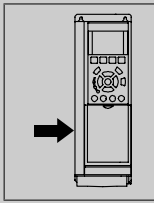
1. Zie *Zekeringen* voor het type zekering.
2. American Wire Gauge (Amerikaanse kabeldiktemaat)
3. Gemeten met een afgeschermd motorkabel van 5 m bij een nominale belasting en een nominale frequentie
4. Het typische vermogensverlies treedt op bij nominale belastingscondities en ligt normaal tussen +/- 15% (tolerantie hangt af van variaties in spanning en kabelcondities). De waarden zijn gebaseerd op een typisch motorrendement (eff2/eff3 grenslijn). Lichtere motoren zullen ook bijdragen aan het vermogensverlies in de frequentieomvormer en omgekeerd.
Als de schakelfrequentie wordt verhoogd vanaf nominaal kunnen de vermogensverliezen aanzienlijk toenemen.
Hierbij is rekening gehouden met het typische energieverbruik van de stuurkaart en het LCP. Extra opties en klantbelasting kunnen een verdere bijdrage van 30 W aan de verliezen leveren. (Typisch geldt echter slechts 4 W extra voor een volledig belaste stuurkaart of voor elk van de opties voor sleuf A of B).
Hoewel de metingen zijn verricht met hypermoderne apparatuur, moet rekening worden gehouden met enige onzuiverheid in de meting (+/- 5%).

Normale overbelasting (110%) gedurende 1 minuut							
Netvoeding 3 x 380-480 V AC							
Frequentieomvormer	P2K2	P3K0	P4K0	P5K5	P7K5		
Typisch asvermogen [kW]	2.2	3	4	5.5	7.5		
Typisch asvermogen [pk] bij 460 V	3	4	5	7	10		
Behuizing							
IP 20	A2	A2	A2	A3	A3		
IP 21							
IP 55	A5	A5	A5	A5	A5		
IP 66	A5	A5	A5	A5	A5		
Uitgangsstroom							
	Continu (3 x 380-440 V) [A]	5.6	7.2	10	13	16	
	Intermitterend (3 x 380-440 V) [A]	6.2	7.9	11	14.3	17.6	
	Continu (3 x 440-480 V) [A]	4.8	6.3	8.2	11	14.5	
	Intermitterend (3 x 440-480 V) [A]	5.3	6.9	9.0	12.1	15.4	
	Continu kVA (400 V AC) [kVA]	3.9	5.0	6.9	9.0	11.0	
	Continu kVA (460 V AC) [kVA]	3.8	5.0	6.5	8.8	11.6	
	Max. kabelgrootte: (netvoeding, motor, rem) [mm ² /AWG]						
	Max. ingangsstroom						
		Continu (3 x 380-440 V) [A]	5.0	6.5	9.0	11.7	14.4
		Intermitterend (3 x 380-440 V) [A]	5.5	7.2	9.9	12.9	15.8
Continu (3 x 440-480 V) [A]		4.3	5.7	7.4	9.9	13.0	
Intermitterend (3 x 440-480 V) [A]		4.7	6.3	8.1	10.9	14.3	
Max. voorzekeringen ¹⁾ [A]		20	20	20	32	32	
Omgeving							
Geschat vermogensverlies bij max. belasting [W] ⁴⁾		88	116	124	187	255	
Gewicht behuizing IP 20 [kg]		4.9	4.9	4.9	6.6	6.6	
Gewicht behuizing IP 21 [kg]							
Gewicht behuizing IP 55 [kg]		13.5	13.5	13.5	14.2	14.2	
Gewicht behuizing IP 66 [kg]	13.5	13.5	13.5	14.2	14.2		
Rendement ⁴⁾	0.97	0.97	0.97	0.97	0.97		

1. Zie *Zekeringen* voor het type zekering.
2. American Wire Gauge (Amerikaanse kabeldiktemaat)
3. Gemeten met een afgeschermd motorkabel van 5 m bij een nominale belasting en een nominale frequentie
4. Het typische vermogensverlies treedt op bij nominale belastingscondities en ligt normaal tussen +/- 15% (tolerantie hangt af van variaties in spanning en kabelcondities). De waarden zijn gebaseerd op een typisch motorrendement (eff2/eff3 grenslijn). Lichtere motoren zullen ook bijdragen aan het vermogensverlies in de frequentieomvormer en omgekeerd.
Als de schakelfrequentie wordt verhoogd vanaf nominaal kunnen de vermogensverliezen aanzienlijk toenemen.
Hierbij is rekening gehouden met het typische energieverbruik van de stuurkaart en het LCP. Extra opties en klantbelasting kunnen een verdere bijdrage van 30 W aan de verliezen leveren. (Typisch geldt echter slechts 4 W extra voor een volledig belaste stuurkaart of voor elk van de opties voor sleuf A of B).
Hoewel de metingen zijn verricht met hypermoderne apparatuur, moet rekening worden gehouden met enige onzuiverheid in de meting (+/- 5%).

Normale overbelasting (110%) gedurende 1 minuut							
Netvoeding 3 x 380-480 V AC							
Frequentieomvormer	P11K	P15K	P18K	P22K	P30K		
Typisch asvermogen [kW]	11	15	18.5	22	30		
Typisch asvermogen [pk] bij 460 V	15	20	25	30	40		
Behuizing							
IP 20							
IP 21	B1	B1	B1	B2	B2		
IP 55	B1	B1	B1	B2	B2		
IP 66	B1	B1	B1	B2	B2		
Uitgangsstroom							
	Continu (3 x 380-440 V) [A]	24	32	37.5	44	61	
	Intermitterend (3 x 380-440 V) [A]	26.4	35.2	41.3	48.4	67.1	
	Continu (3 x 440-480 V) [A]	21	27	34	40	52	
	Intermitterend (3 x 440-480 V) [A]	23.1	29.7	37.4	44	61.6	
	Continu kVA (400 V AC) [kVA]	16.6	22.2	26	30.5	42.3	
	Continu kVA (460 V AC) [kVA]	16.7	21.5	27.1	31.9	41.4	
	Max. kabelgrootte:						
	(netvoeding, motor, rem) [mm ² /AWG]	10/7		35/2			
	Max. ingangsstroom						
		Continu (3 x 380-440 V) [A]	22	29	34	40	55
		Intermitterend (3 x 380-440 V) [A]	24.2	31.9	37.4	44	60.5
		Continu (3 x 440-480 V) [A]	19	25	31	36	47
Intermitterend (3 x 440-480 V) [A]		20.9	27.5	34.1	39.6	51.7	
Max. voorzekerings ¹⁾ [A]		63	63	63	63	80	
Omgeving							
Geschat vermogensverlies bij max. belasting [W] ⁴⁾		278	392	465	525	739	
Gewicht behuizing IP 20 [kg]							
Gewicht behuizing IP 21 [kg]		23	23	23	27	27	
Gewicht behuizing IP 55 [kg]		23	23	23	27	27	
Gewicht behuizing IP 66 [kg]		23	23	23	27	27	
Rendement ⁴⁾	0.98	0.98	0.98	0.98	0.98		

1. Zie *Zekeringen* voor het type zekering.
2. American Wire Gauge (Amerikaanse kabeldiktemaat)
3. Gemeten met een afgeschermd motorkabel van 5 m bij een nominale belasting en een nominale frequentie
4. Het typische vermogensverlies treedt op bij nominale belastingscondities en ligt normaal tussen +/- 15% (tolerantie hangt af van variaties in spanning en kabelcondities). De waarden zijn gebaseerd op een typisch motorrendement (eff2/eff3 grenslijn). Lichtere motoren zullen ook bijdragen aan het vermogensverlies in de frequentieomvormer en omgekeerd.
Als de schakelfrequentie wordt verhoogd vanaf nominaal kunnen de vermogensverliezen aanzienlijk toenemen.
Hierbij is rekening gehouden met het typische energieverbruik van de stuurkaart en het LCP. Extra opties en klantbelasting kunnen een verdere bijdrage van 30 W aan de verliezen leveren. (Typisch geldt echter slechts 4 W extra voor een volledig belaste stuurkaart of voor elk van de opties voor sleuf A of B).
Hoewel de metingen zijn verricht met hypermoderne apparatuur, moet rekening worden gehouden met enige onzuiverheid in de meting (+/- 5%).

Normale overbelasting (110%) gedurende 1 minuut							
Netvoeding 3 x 380-480 V AC							
Frequentieomvormer	P37K	P45K	P55K	P75K	P90K		
Typisch asvermogen [kW]	37	45	55	75	90		
Typisch asvermogen [pk] bij 460 V	50	60	75	100	125		
Behuizing							
IP 20							
IP 21	C1	C1	C1	C2	C2		
IP 55	C1	C1	C1	C2	C2		
IP 66	C1	C1	C1	C2	C2		
Uitgangsstrom							
	Continu (3 x 380-440 V) [A]	73	90	106	147	177	
	Intermitterend (3 x 380-440 V) [A]	80.3	99	117	162	195	
	Continu (3 x 440-480 V) [A]	65	80	105	130	160	
	Intermitterend (3 x 440-480 V) [A]	71.5	88	116	143	176	
	Continu kVA (400 V AC) [kVA]	50.6	62.4	73.4	102	123	
	Continu kVA (460 V AC) [kVA]	51.8	63.7	83.7	104	128	
	Max. kabelgrootte: (netvoeding, motor, rem) [mm ² /AWG]		50/1/0		104	128	
	Max. ingangsstrom						
		Continu (3 x 380-440 V) [A]	66	82	96	133	161
		Intermitterend (3 x 380-440 V) [A]	72.6	90.2	106	146	177
		Continu (3 x 440-480 V) [A]	59	73	95	118	145
		Intermitterend (3 x 440-480 V) [A]	64.9	80.3	105	130	160
Max. voorzekeringen ¹⁾ [A]		100	125	160	250	250	
Omgeving Geschat vermogensverlies bij max. belasting [W] ⁴⁾		698	843	1083	1384	1474	
Gewicht behuizing IP 20 [kg]							
Gewicht behuizing IP 21 [kg]		45	45	45	65	65	
Gewicht behuizing IP 55 [kg]		45	45	45	65	65	
Gewicht behuizing IP 66 [kg]		45	45	45	-	-	
Rendement ⁴⁾		0.98	0.98	0.98	0.98	0.99	

1. Zie *Zekeringen* voor het type zekering.
2. American Wire Gauge (Amerikaanse kabeldiktemaat)
3. Gemeten met een afgeschermd motorkabel van 5 m bij een nominale belasting en een nominale frequentie
4. Het typische vermogensverlies treedt op bij nominale belastingscondities en ligt normaal tussen +/- 15% (tolerantie hangt af van variaties in spanning en kabelcondities). De waarden zijn gebaseerd op een typisch motorrendement (eff2/eff3 grenslijn). Lichtere motoren zullen ook bijdragen aan het vermogensverlies in de frequentieomvormer en omgekeerd.
Als de schakelfrequentie wordt verhoogd vanaf nominaal kunnen de vermogensverliezen aanzienlijk toenemen.
Hierbij is rekening gehouden met het typische energieverbruik van de stuurkaart en het LCP. Extra opties en klantbelasting kunnen een verdere bijdrage van 30 W aan de verliezen leveren. (Typisch geldt echter slechts 4 W extra voor een volledig belaste stuurkaart of voor elk van de opties voor sleuf A of B).
Hoewel de metingen zijn verricht met hypermoderne apparatuur, moet rekening worden gehouden met enige onzuiverheid in de meting (+/- 5%).

Bescherming en kenmerken:

- Thermo-elektronische motorbeveiliging tegen overbelasting.
- Temperatuurbewaking van het koellichaam zorgt ervoor dat de frequentieomvormer uitschakelt als een temperatuur van $95\text{ °C} \pm 5\text{ °C}$ wordt bereikt. Een temperatuuroverbelasting kan pas worden gereset als de temperatuur van het koellichaam onder de $70\text{ °C} \pm 5\text{ °C}$ is gezakt (richtlijn: deze temperatuur kan verschillen op basis van vermogensklasse, behuizing, enz.). De VLT AQUA Drive is uitgerust met een autoreductiefunctie om te voorkomen dat het koellichaam een temperatuur van 95 °C bereikt.
- De frequentieomvormer is beveiligd tegen kortsluiting op motorklemmen U, V, W.
- Als er een netfase ontbreekt, schakelt de frequentieomvormer uit of geeft deze een waarschuwing (afhankelijk van de belasting).
- Bewaking van de tussenkringspanning zorgt ervoor dat de frequentieomvormer uitschakelt als de tussenkringspanning te laag of te hoog is.
- De frequentieomvormer is beveiligd tegen aardfouten op motorklemmen U, V, W.

Netvoeding (L1, L2, L3):

Netspanning	200-240 V \pm 10 %
Netspanning	380-480 V \pm 10 %
Netspanning	525-600 V \pm 10 %
Netfrequentie	50/60 Hz
Max. tijdelijke onbalans tussen netfasen	3,0 % van de nominale netspanning
Werkelijke arbeidsfactor (λ)	$\geq 0,9$ nominaal bij nominale belasting
Verschuivingsvermogensfactor ($\cos \varphi$) dicht bij eenheid	(> 0,98)
Schakelen aan ingang L1, L2, L3 (inschakelingen) \leq behuizing type A	maximaal 2 keer/min
Schakelen aan ingang L1, L2, L3 (inschakelingen) \geq behuizing type B, C	maximaal 1 keer/min
Omgeving volgens EN 60664-1	overspanningscategorie III/verontreinigingsgraad 2

Het apparaat is geschikt voor gebruik in een circuit dat maximaal 100.000 A RMS symmetrisch en 240/480/600 V kan leveren.

Motorvermogen (U, V, W):

Uitgangsspanning	0-100% van de netspanning
Uitgangsfrequentie	0-1000 Hz
Schakelen aan uitgang	Onbeperkt
Aan- en uitlooptijden	1-3600 s

Koppelkarakteristieken:

Startkoppel (constant koppel)	maximaal 110% gedurende 1 min*
Startkoppel	maximaal 135% gedurende maximaal 0,5 s*
Overbelastingskoppel (constant koppel)	maximaal 110% gedurende 1 min*

**Percentage heeft betrekking op het nominale koppel van de VLT AQUA Drive.*

Kabellengten en dwarsdoorsneden:

Max. lengte motorkabel, afgeschermd/gewapend	VLT AQUA Drive: 150 m
Max. lengte motorkabel, niet-afgeschermd/niet-gewapend	VLT AQUA Drive: 300 m
Maximale kabeldoorsnede voor motor, net, loadsharing en rem *	
Maximale kabeldoorsnede voor stuurklemmen, stijve kabel	1,5 mm ² /16 AWG (2 x 0,75 mm ²)
Maximale kabeldoorsnede voor stuurklemmen, buigzame kabel	1 mm ² /18 AWG
Maximale kabeldoorsnede voor stuurklemmen, kabel met ingesloten geleider	0,5 mm ² /20 AWG
Minimale kabeldoorsnede naar stuurklemmen	0,25 mm ²

** Zie Netvoedingstabellen voor meer informatie!*

Stuurkaart, RS 485 seriële communicatie:

Klemnummer	68 (P,TX+, RX+), 69 (N,TX-, RX-)
Klemnummer 61	Gemeenschappelijk voor klem 68 en 69

Het RS 485 seriële-communicatiecircuit is functioneel gescheiden van andere centrale circuits en galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV).

Digitale ingangen:

Programmeerbare digitale ingangen	4 (6)
Klemnummer	18, 19, 27 ¹⁾ , 29, 32, 33,
Logica	PNP of NPN
Spanningsniveau	0-24 V DC
Spanningsniveau, logische "0" PNP	< 5 V DC
Spanningsniveau, logische "1" PNP	> 10 V DC
Spanningsniveau, logische "0" NPN	> 19 V DC
Spanningsniveau, logische "1" NPN	< 14 V DC
Maximale ingangsspanning	28 V DC
Ingangswaerstand, R _i	ongeveer 4 kΩ

Alle digitale ingangen zijn galvanisch gescheiden van de netvoeding (PELV) en andere hoogspanningsklemmen.

1) De klemmen 27 en 29 kunnen ook worden geprogrammeerd als uitgangen.

Digitale uitgang:

Programmeerbare digitale/pulsuitgangen	2
Klemnummer	27, 29 ¹⁾
Spanningsniveau bij digitale/frequentie-uitgang	0-24 V
Max. uitgangsstroom (sink of source)	40 mA
Max. belasting bij frequentie-uitgang	1 kΩ
Max. capacatieve belasting bij frequentie-uitgang	10 nF
Min. uitgangsfrequentie bij frequentie-uitgang	0 Hz
Max. uitgangsfrequentie bij frequentie-uitgang	32 kHz
Nauwkeurigheid van frequentie-uitgang	Max. fout: 0,1% van volledige schaal
Resolutie van frequentie-uitgang	12 bit

1) De klemmen 27 en 29 kunnen ook worden geprogrammeerd worden als ingangen.

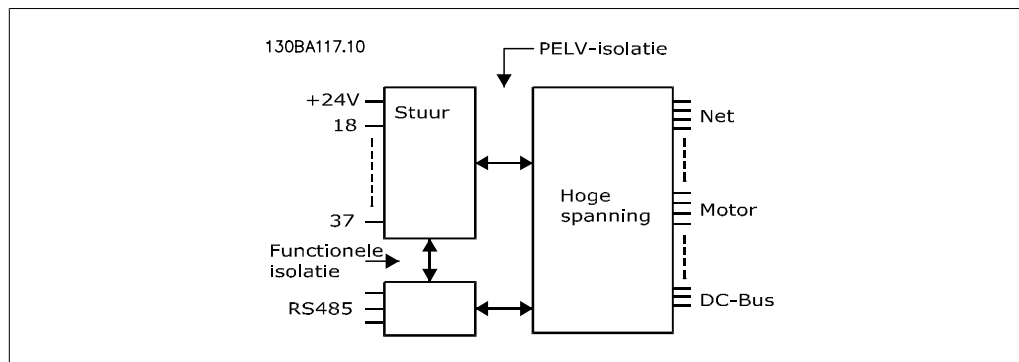
De digitale uitgang is galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV) en andere hoogspanningsklemmen.

Analoge ingangen:

Aantal analoge ingangen	2
Klemnummer	53, 54
Modi	Spanning of stroom
Modusselectie	Schakelaar S201 en schakelaar S202
Spanningsmodus	Schakelaar S201/schakelaar S202 = UIT (U)
Spanningsniveau	: 0 tot +10 V (schaalbaar)
Ingangswaerstand, R _i	ongeveer 10 kΩ
Max. spanning	± 20 V
Stroommodus	Schakelaar S201/schakelaar S202 = AAN (I)
Stroomniveau	0/4 tot 20 mA (schaalbaar)
Ingangswaerstand, R _i	ongeveer 200 Ω
Max. stroom	30 mA
Resolutie voor analoge ingangen	10 bit (+ teken)
Nauwkeurigheid van analoge ingangen	Max. fout 0,5% van volledige schaal

Bandbreedte : 200 Hz

De analoge ingangen zijn galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV) en andere hoogspanningsklemmen.



Analoge uitgang:

Aantal programmeerbare analoge uitgangen	1
Klemnummer	42
Stroombereik bij analoge uitgang	0/4 - 20 mA
Max. belasting op frame bij analoge uitgang	500 Ω
Nauwkeurigheid bij analoge uitgang	Max. fout: 0,8% van volledige schaal
Resolutie op analoge uitgang	8 bit

De analoge uitgang is galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV) en andere hoogspanningsklemmen.

Stuurkaart, 24 V DC-uitgang:

Klemnummer	12, 13
Max. belasting	: 200 mA

De 24 V DC-voeding is galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV), maar heeft hetzelfde potentiaal als de analoge en digitale in- en uitgangen.

Relaisuitgangen:

Programmeerbare relaisuitgangen	2
Relais 01 klemnummer	1-3 (verbreek), 1-2 (maak)
Max. klembelasting (AC-1) ¹⁾ op 1-3 (NC), 1-2 (NO) (resistieve belasting)	240 V AC, 2 A
Max. klembelasting (AC-15) ¹⁾ (inductieve belasting bij cosφ 0,4)	240 V AC, 0,2 A
Max. klembelasting (DC-1) ¹⁾ op 1-2 (NO), 1-3 (NC) (resistieve belasting)	60 V DC, 1 A
Max. klembelasting (DC-13) ¹⁾ (inductieve belasting)	24 V DC, 0,1 A
Relais 02 klemnummer	4-6 (verbreek), 4-5 (maak)
Max. klembelasting (AC-1) ¹⁾ op 4-5 (NO) (resistieve belasting)	240 V AC, 2 A
Max. klembelasting (AC-15) ¹⁾ op 4-5 (NO) (inductieve belasting bij cosφ 0,4)	240 V AC, 0,2 A
Max. klembelasting (DC-1) ¹⁾ op 4-5 (NO) (resistieve belasting)	80 V DC, 2 A
Max. klembelasting (DC-13) ¹⁾ op 4-5 (NO) (inductieve belasting)	24 V DC, 0,1 A
Max. klembelasting (AC-1) ¹⁾ op 4-6 (NC) (resistieve belasting)	240 V AC, 2 A
Max. klembelasting (AC-15) ¹⁾ op 4-6 (NC) (inductieve belasting bij cosφ 0,4)	240 V AC, 0,2 A
Max. klembelasting (DC-1) ¹⁾ op 4-6 (NC) (resistieve belasting)	50 V DC, 2 A
Max. klembelasting (DC-13) ¹⁾ op 4-6 (NC) (inductieve belasting)	24 V DC, 0,1 A
Min. klembelasting op 1-3 (NC), 1-2 (NO), 4-6 (NC), 4-5 (NO)	24 V DC 10 mA, 24 V AC 20 mA
Omgeving volgens EN 60664-1	overspanningscategorie III/verontreinigingsgraad 2

1) IEC 60947 deel 4 en 5

De relaiscontacten zijn galvanisch gescheiden van de rest van het circuit door middel van versterkte isolatie (PELV).

Stuurkaart, 10 V DC-uitgang:

Klemnummer	50
Uitgangsspanning	10,5 V ± 0,5 V
Max. belasting	25 mA

De 10 V DC-voeding is galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV) en andere hoogspanningsklemmen.

Stuurkarakteristieken:

Resolutie van uitgangsfrequentie bij 0-1000 Hz	: ± 0,003 Hz
Systeemresponstijd (klem 18, 19, 27, 29, 32, 33)	: ≤ 2 ms
Bereik snelheidsregeling (zonder terugkoppeling)	1:100 van synchrone snelheid
Nauwkeurigheid van snelheid (zonder terugkoppeling)	30-4000 tpm: max. fout ± 8 tpm

Alle stuurkarakteristieken zijn gebaseerd op een 4-polige asynchrone motor

Omgeving:

Behuizing ≤ behuizing type A	IP 20, IP 55
Behuizing ≤ behuizing type A, B	IP 21, IP 55
Behuizingsset leverbaar ≤ behuizing type A	IP 21/Type 1/IP 4X boven
Triltest	1,0 g
Max. relatieve vochtigheid	5% – 95% (IEC 721-3-3; klasse 3K3 (niet condensierend) tijdens gebruik)
Agressieve omgeving (IEC 721-3-3), ongecoat	klasse 3C2
Agressieve omgeving (IEC 721-3-3), gecoat	klasse 3C3
Testmethode conform IEC 60068-2-43 H2S (10 dagen)	
Omgevingstemperatuur	Max. 50 °C (max 45 °C)

Reductie wegens hoge omgevingstemperatuur; zie de sectie over speciale omstandigheden

Minimum omgevingstemperatuur tijdens volledig bedrijf	0 °C
Minimale omgevingstemperatuur bij gereduceerd bedrijf	- 10 °C
Temperatuur tijdens opslag/transport	-25 – +65/70 °C
Maximumhoogte boven zeeniveau zonder reductie	1000 m
Maximumhoogte boven zeeniveau met reductie	3000 m

Reductie wegens grote hoogte; zie de sectie over speciale omstandigheden

EMC-normen, emissie	EN 61800-3, EN 61000-6-3/4, EN 55011, IEC 61800-3 EN 61800-3, EN 61000-6-1/2, EN 61000-4-2, EN 61000-4-3, EN 61000-4-4, EN 61000-4-5, EN
EMC-normen, immuniteit	61000-4-6

Zie de sectie over speciale omstandigheden

Stuurkaartprestaties:

Scan-interval	: 5 ms
---------------	--------

Stuurkaart, USB seriële communicatie:

USB-standaard	1.1 (volle snelheid)
USB-stekker	USB type B 'apparaat'-stekker



Aansluiting op de pc vindt plaats via een standaard USB-host/apparaatkabel. De USB-aansluiting is galvanisch gescheiden van de netspanning (PELV) en andere hoogspanningsklemmen. De USB-aansluiting is niet galvanisch gescheiden van de aardverbinding. Sluit alleen geïsoleerde laptops aan op de USB-poort op de VLT AQUA Drive of op een geïsoleerde USB-kabel/omzetter.

9.1.3. Rendement

Rendement van VLT AQUA Drive-serie (η_{VLT})

De belasting van de frequentieomvormer heeft weinig invloed op het rendement. Over het algemeen is er geen verschil in rendement bij de nominale motorfrequentie $f_{M,N}$, zelfs niet wanneer een motor een nominaal askoppel van 100% of slechts 75% geeft, bijv. bij gedeeltelijke belastingen.

Dit houdt tevens in dat het rendement van de frequentieomvormer niet verandert door het veranderen van de U/f-karakteristieken.

De U/f-verhouding is echter wel van invloed op het rendement van de motor.

Het rendement daalt enigszins als de schakelfrequentie is ingesteld op een waarde boven 5 kHz. Het rendement zal ook enigszins afnemen als de netspanning 480 V is of de motorkabel langer is dan 30 m.

Rendement van de motor (η_{MOTOR})

Het rendement van een motor die is aangesloten op de frequentieomvormer hangt af van het magnetiseringsniveau. In het algemeen is het rendement even goed als bij werking op het net. Het motorrendement is afhankelijk van het type motor.

Binnen het gebied van 75-100% van het nominale koppel zal het rendement bijna constant zijn, zowel bij aansluiting op de frequentieomvormer als bij werking direct op het net.

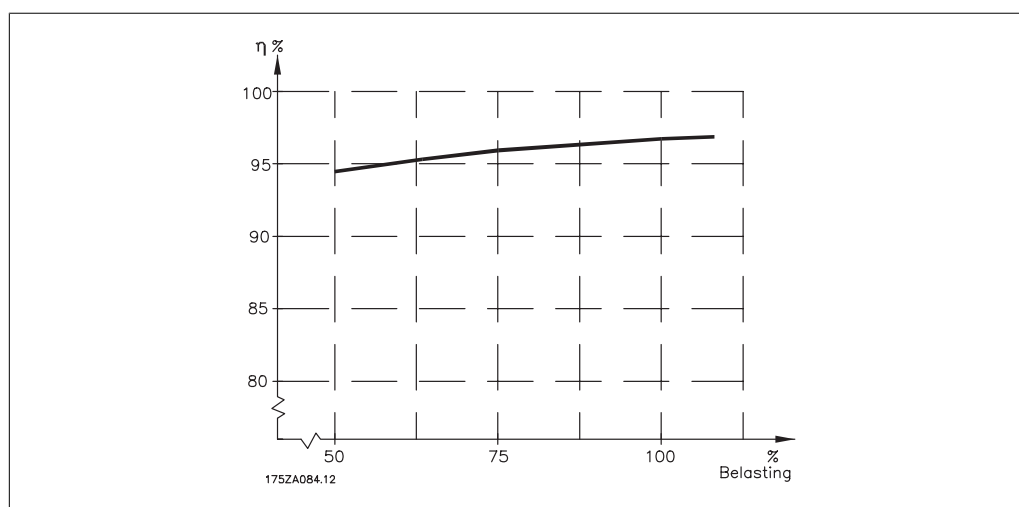
Bij gebruik van kleine motoren is de invloed van de U/f-karakteristiek op het rendement marginaal. Bij gebruik van motoren vanaf 11 kW zijn de voordelen echter aanzienlijk.

Over het algemeen is de schakelfrequentie niet van invloed op het rendement van kleine motoren. Bij motoren van 11 kW en hoger neemt het rendement toe (1-2%). Het rendement wordt namelijk verbeterd als de sinusvorm van de motorstroom bij hoge schakelfrequenties bijna perfect is.

Rendement van het systeem (η_{SYSTEM})

Om het systeemrendement te berekenen, moet het rendement van de VLT AQUA Drive (η_{VLT}) worden vermenigvuldigd met het rendement van de motor (η_{MOTOR}):

$$\eta_{SYSTEM} = \eta_{VLT} \times \eta_{MOTOR}$$



Op grond van bovenstaande grafiek is het mogelijk om het systeemrendement te berekenen bij verschillende snelheden.

De akoestische ruis van de frequentieomvormer is afkomstig van drie bronnen:

1. DC-tussenkringspoelen
2. Ingebouwde ventilator
3. RFI-filter (smoorspoel)

De karakteristieke waarden gemeten op een afstand van 1 m vanaf de eenheid:

Behuizing	Bij gereduceerde ventilatorsnelheid (50%) [dBA}	Volle ventilatorsnelheid [dBA}
A2	51	60
A3	51	60
A5	-	54
B1	61	67
B2	58	70
C1	52	62
C2	55	65

Wanneer een transistor in de omvormerbrug schakelt, neemt de spanning in de motor toe met een du/dt-verhouding die afhankelijk is van:

- de motorkabel (type, dwarsdoorsnede, lengte afgeschermd of niet-afgeschermd)
- inductantie

De natuurlijke inductie veroorzaakt een overspanning U_{PEAK} in de motorspanning voordat deze stabiliseert op een niveau dat afhangt van de spanning in de tussenkring. De stijgtijd en de piekspanning U_{PEAK} beïnvloeden de levensduur van de motor. Een te hoge piekspanning heeft met name gevolgen voor motoren zonder fasespoelisolatie. Als de motorkabel kort is (enkele meters), zijn de stijgtijd en de piekspanning tamelijk laag.

Als de motorkabel lang is (100 m), zijn de stijgtijd en de piekspanning hoger.

Bij motoren zonder fase-isolatiemateriaal of andere versterkte isolatie die geschikt is voor gebruik met voedingsspanning (zoals een frequentieomvormer) moet een du/dt-filter of een sinusfilter worden aangebracht op de uitgang van de frequentieomvormer.

9.2. Speciale omstandigheden

9.2.1. Doel van reductie

Er moet rekening worden gehouden met reductie bij gebruik van de frequentieomvormer bij een lage luchtdruk (hoogte), bij lage snelheden, bij gebruik van lange motorkabels of kabels met een grote dwarsdoorsnede, en bij hoge omgevingstemperaturen. In deze sectie worden de benodigde acties beschreven.

9.2.2. Reductie wegens omgevingstemperatuur

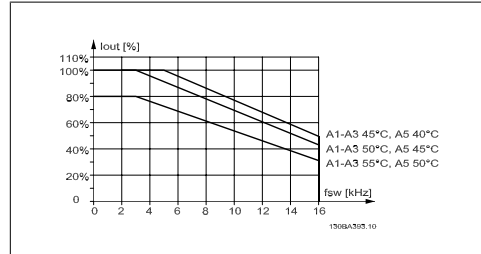
De gemiddelde temperatuur ($T_{AMB,AVG}$) over 24 uur dient minstens 5 °C lager te zijn dan de maximaal toegestane omgevingstemperatuur ($T_{AMB,MAX}$).

Als de frequentieomvormer in bedrijf is bij hoge omgevingstemperaturen moet de continue uitgangsstroom worden verminderd.

De mate van reductie hangt af van het schakelpatroon, dat kan worden ingesteld op 60 PWM of SFAVM in parameter 14-00.

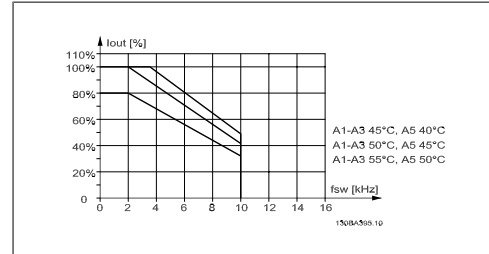
A-behuizingen

60 PWM – Pulse Width Modulation



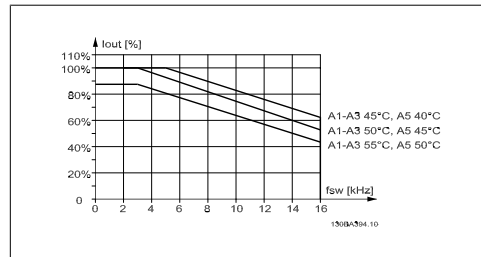
Afbeelding 9.1: Reductie van I_{out} voor verschillende $T_{AMB,MAX}$ voor behuizing A, bij gebruik van 60 PWM

SFAVM – Stator Flux-oriented Asynchronous Vector Modulation

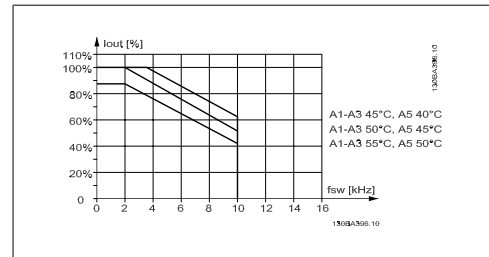


Afbeelding 9.2: Reductie van I_{out} voor verschillende $T_{AMB,MAX}$ voor behuizing A, bij gebruik van SFAVM

In behuizing A is de lengte van de motorkabel van relatief grote invloed op de aanbevolen reductie. Daarom wordt ook een aanbevolen reductie weergegeven voor een toepassing met een motorkabel van maximaal 10 m.



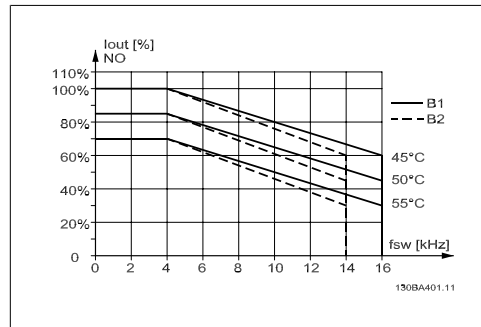
Afbeelding 9.3: Reductie van I_{out} voor verschillende $T_{AMB,MAX}$ voor behuizing A, bij gebruik van 60 PWM en een motorkabel van maximaal 10 m



Afbeelding 9.4: Reductie van I_{out} voor diverse $T_{AMB,MAX}$ voor behuizing A, bij gebruik van SFAVM en een motorkabel van maximaal 10 m

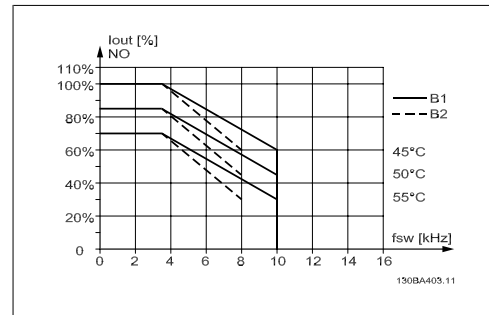
B-behuizingen

60 PWM – Pulse Width Modulation



Afbeelding 9.5: Reductie van I_{out} voor verschillende $T_{AMB,MAX}$ voor behuizing B, bij gebruik van 60 PWM en een normaal koppel (overbelastingskoppel van 110%)

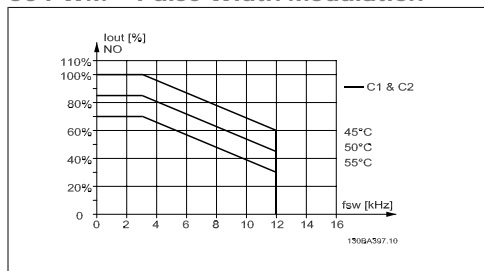
SFAVM – Stator Flux-oriented Asynchronous Vector Modulation



Afbeelding 9.6: Reductie van I_{out} voor verschillende $T_{AMB,MAX}$ voor behuizing B, bij gebruik van SFAVM en een normaal koppel (overbelastingskoppel van 110%)

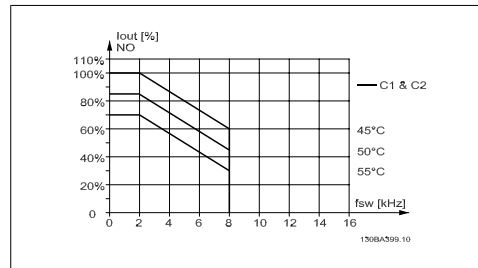
C-behuizingen

60 PWM – Pulse Width Modulation



Afbeelding 9.7: Reductie van I_{out} voor verschillende $T_{AMB,MAX}$ voor behuizing C, bij gebruik van 60 PWM en een normaal koppel (overbelastingskoppel van 110%)

SFAVM – Stator Flux-oriented Asynchronous Vector Modulation



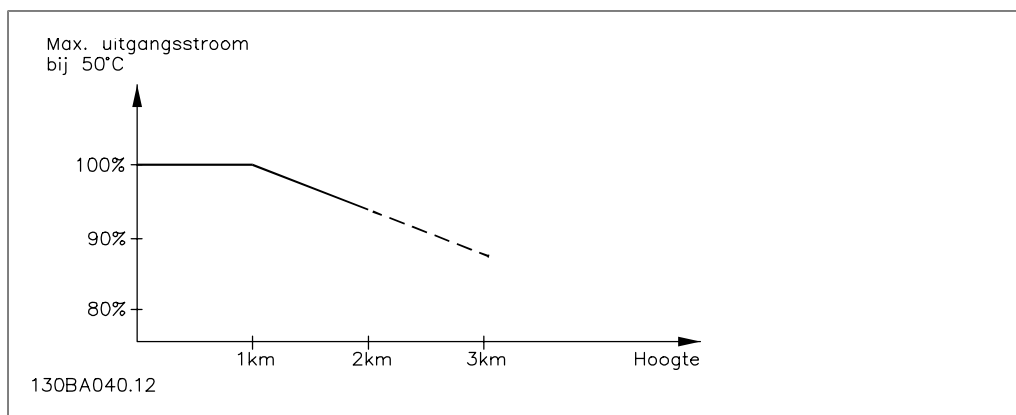
Afbeelding 9.8: Reductie van I_{out} voor verschillende $T_{AMB,MAX}$ voor behuizing C, bij gebruik van SFAVM en een normaal koppel (overbelastingskoppel van 110%)

9.2.3. Reductie wegens lage luchtdruk

Bij een lage luchtdruk vermindert de koelcapaciteit van lucht.

Voor hoogtes boven de 2000 m dient u contact op te nemen met Danfoss Drives in verband met PELV.

Bij een hoogte onder de 1000 m is geen reductie nodig, maar boven een hoogte van 1000 meter moet de omgevingstemperatuur (T_{AMB}) of de maximale uitgangsstroom (I_{out}) worden verlaagd overeenkomstig onderstaand schema.



Afbeelding 9.9: Reductie van de uitgangsstroom t.o.v. de hoogte bij $T_{AMB,MAX}$. Voor hoogtes boven de 2000 m dient u contact op te nemen met Danfoss Drives in verband met PELV.

Een alternatief is om de omgevingstemperatuur op grote hoogtes te verlagen, waardoor een uitgangsstroom van 100% op grote hoogtes kan worden bereikt.

9.2.4. Reductie wegens lage bedrijfssnelheid

Wanneer een motor is aangesloten op een frequentieomvormer, is het noodzakelijk te controleren of de koeling van de motor adequaat is.

Bij toepassingen met een constant koppel kunnen er problemen optreden bij lage toerentallen. De motorventilator is mogelijk niet in staat het vereiste luchtvolume voor de koeling te leveren, waardoor slechts een lager koppel kan worden ondersteund. Indien de motor constant op een toerental moet lopen dat lager is dan de helft van de nominale waarde, moet de motor worden

voorzien van extra luchtkoeling (of moet een motor worden gebruikt die is ontworpen voor dit type werking).

Een alternatief is om het belastingsniveau van de motor te verlagen door een grotere motor te kiezen. Het ontwerp van de frequentieomvormer legt echter beperkingen op voor het vermogen van de motor.

9.2.5. Reductie wegens installatie van langere motorkabels of een grotere kabeldoorsnede

De maximale kabellengte voor deze frequentieomvormer is 300 m niet-afgeschermd kabel en 150 m afgeschermd kabel.

De frequentieomvormer is ontworpen om te werken met motorkabels met een nominale dwarsdoorsnede. Als een kabel met een grotere dwarsdoorsnede wordt gebruikt, is het raadzaam de uitgangsstroom met 5 % te verlagen voor iedere stap waarmee de dwarsdoorsnede toeneemt. (Toegenomen kabeldoorsnede leidt tot verhoogde capaciteit naar aarde en daardoor tot een hogere aardlekstroom.)

9.2.6. Een automatische aanpassing zorgt voor blijvende prestaties

De frequentieomvormer controleert continu op kritische niveaus van interne temperatuur, belastingsstroom, hoge spanning op de tussenkring en lage motorsnelheden. Als reactie op een kritisch niveau kan de frequentieomvormer de schakelfrequentie aanpassen en/of het schakelpatroon wijzigen om een goede werking van de omvormer te garanderen. De mogelijkheid om de uitgangsstroom automatisch te verlagen, zorgt voor een verdere verbetering van aanvaardbare bedrijfscondities.

Trefwoordenregister

0

0-** Bediening/display	85
0-21 Displayregel 1.2 Klein	66
0-22 Displayregel 1.3 Klein	66
0-23 Displayregel 2 Groot	66
0-24 Displayregel 3 Groot	67
0-70 Datum & Tijd Instellen	68

1

1-** Belasting & Motor	87
13-** Smart Logic	99
14-** Speciale Functies	100
15-** Geg. Omvormer	101
16-** Data-uitlezingen	103
18-** Info & Uitlez.	105

2

2-** Remmen	88
20-** Omvormer Met Terugkoppeling	106
20-12 Referentie/terugk.eenheid	76
20-81 Pid Normaal/inv Regeling	78
21-** Uitgebr. Met Terugk.	107
22-** Toepassingsfuncties	109
23-** Tijdgeb. Acties	111
25-** Cascaderegelaar	112

3

3-** Ref./ramp.	89
-----------------	----

4

4-** Begr./waarsch.	90
---------------------	----

5

5-** Digitaal In/uit	91
5-40 Functierelais	70

6

6-** AnalooG In/uit	93
---------------------	----

8

8-** Comm. En Opties	95
----------------------	----

9

9-** Profibus	97
---------------	----

A

Aarding En It-net	23
Afgeschermd/gewapend	36
Afkortingen En Standaarden	12
Akoestische Ruis	138
Algemene Waarschuwing	4
Ama	52
Analoge Ingangen	134
Analoge Uitgang	135
Autom. Aanpassing Motorgeg. (ama)	59
Automatische Aanpassing Motorgegevens (ama)	38

B

Bedienen Van Het Grafische Lcp (glcp)	41
Bescherming En Kenmerken	133
Beveiliging	21

C

Communicatieoptie	122
Configuratiemodus, 1-00	69

D

Dc-tussenkring	120
Digitale Ingangen:	134
Digitale Uitgang	134
Displaytekst 2, 0-38	67
Displaytekst 3, 0-39	67
Dst/zomertijd Start, 0-76	68

E

Een Automatische Aanpassing Zorgt Voor Blijvende Prestaties	141
Een Groep Numerieke Gegevenswaarden Wijzigen	81
Een Pc Aansluiten Op De Frequentieomvormer	49
Een Tekstwaarde Wijzigen	81
Efficiënte Parametersetup Voor Watertoepassingen	56
Elektrische Installatie	36
Elektronisch Afval	9
Etr	120

F

Frequentieomvormer	37
Functiesetups	60

G

Geen Ui-conformiteit	21
Gegevens Wijzigen	80
Gegevenswaarde Wijzigen	81
Geïndexeerde Parameters	81
Glcp	52
Grafisch Display	41

H

Handmatige Initialisatie	83
Hoofdmenu	45
Hoofdreactantie	59
Hulpprogramma Voor De Pc	50

I

Indicatielampjes	43
Ingestelde Ref.	69
Initialisatie	52, 82
Installatie Op Grote Hoogtes	5

K

Kabellengten En Dwarsdoorsneden	133
Klem 32 Digitale Ingang, 5-14	70
Klem 33 Digitale Ingang, 5-15	70
Klem 42 Uitgang Min. Schaal, 6-51	75
Klem 42 Uitgang, 6-50	74
Klem 53 Hoge Spanning, 6-11	73
Klem 53 Lage Spanning, 6-10	73

Koeling	140
Koppelkarakteristieken	133
Kty-sensor	121

L

Lcp	47, 52
Lcp 102	41
Led's	41
Lekstroom	6
Live Zero Time-out-functie, 6-01	72
Live Zero Time-out-tijd, 6-00	72

M

Main Menu	55
Maximumreferentie, 3-03	69
Mct 10	50
Mechanische Afmetingen	18, 20
Modus Hoofdmenu	79
Motorbeveiliging	133
Motorfrequentie, 1-23	57
Motorsnelh. Hoge Begr. [rpm], 4-13	59
Motorsnelh. Lage Begr. [rpm], 4-11	59
Motorspanning	138
Motorspanning	57
Motorspanning, 1-22	57
Motorstroom	58
Motorstypeplaatje	38
Motorverm. [kw], 1-20	57
Motorvermogen	133

N

Netvoeding	125
Netvoeding (L1, L2, L3)	133
Netvoeding Voor A2 En A3	24
Nlcp	47
Nom. Motorsnelheid, 1-25	58

O

Omgeving	136
Opmerking In Verband Met Veiligheid	5

P

Parameteropties	83
Parameterselectie	80
Parametersetup	55
Pid Integratietijd, 20-94	79
Pid Normaal/inv Regeling, 20-81	81
Pid Prop. Versterking, 20-93	78
Pid Startsnelh. [tpm], 20-82	78
Piekspanning Op De Motor	138
Profibus Dp-v1	50

Q

Quick Menus	44, 55
-------------	--------

R

Ramp 1 Aanlooptijd, 3-41	58
Ramp 1 Uitlooptijd, 3-42	58
Reductie Wegens Installatie Van Langere Motorkabels Of Een Grotere Kabeldoorsnede	141
Reductie Wegens Lage Bedrijfsnelheid	140
Reductie Wegens Lage Luchtdruk	140
Reductie Wegens Omgevingstemperatuur	138

Relaisuitgangen	135
Rendement	137
Reset	46
Reststroomapparaat	6
Rs 485-busaansluiting	49

S

Schakelaar S201, S202 En S801	37
Seriële Communicatie	136
Setpoint 1, 20-21	78
Sinusfilter	29
Snel Overzetten Van Parameterinstellingen Via Glcp	52
Snelmenu	44, 56
Spanningsniveau	134
Standaardinstellingen	52, 82, 83
Stapsgewijs	81
Statorlekreactantie	59
Status	44
Statusmeldingen	41
Stijgtijd	138
Stuurkaart, +10 V Dc-uitgang	136
Stuurkaart, 24 V Dc-uitgang	135
Stuurkaart, Rs 485 Seriële Communicatie	133
Stuurkaart, Usb Seriële Communicatie	136
Stuurkaartprestaties:	136
Stuurkabels	36
Stuurkarakteristieken	136
Stuurklemmen	33

T

Taal	57
Toegang Tot Stuurklemmen	33
Tussenkring	120, 138
Typecodereeks	11
Typecodereeks (t/c)	11

U

Uitgangsprestaties (u , V , W)	133
Usb-aansluiting	33

V

Veiligheidsvoorschriften	5
Versnellingstijd	58
Verwijderingsinstructie	9
Vrijloop	46

W

Waarschuwing Tegen Onbedoelde Start	5
Wijzigingsrecht	3

Z

Zekeringen	21
------------	----