

目录

1	如何阅读这些操作说明	3
	如何阅读这些操作说明	3
	认证	3
	符号	
	缩略语	
2	空 会说明和	
_	安全说明和一般警告	5
	高压	5
	安全说明	
	避免意外启动 安全停止	-
	メエデル IT 主电源	9
	11 王电 <i>顺</i>	
3	如何安装	11
	如何开始	11
	预安装	12
	规划安装位置	12
	变频器接收	12
	运输和开箱	12
	起吊	13
	机械尺寸	15
	额定功率	22
	机械安装	23
	端子位置 - D 机箱	24
	端子位置 - E 机箱	26
	端子位置 - F 机箱	29
	冷却和气流	32
	选件的现场安装	36
	管道冷却套件在 Rittal 机箱中的安装	36
	外部安装/ Rittal 机箱的 NEMA 3R 套件	37
	底座式安装	38
	输入面板选项	40
	VLT 变频器主电源屏蔽的安装	41
	F 型机箱面板选件	42
	电气安装	44
	电源连接	44
	主电源接线	57
	保险丝	58
	控制电缆的布线	61
	电气安装,控制端子	62



连接示例	64
启动/停止	64
脉冲启动/停止	64
电气安装,控制电缆	65
开关 S201、S202 和 S801	68
最终设置和测试	69
附加连接	71
机械制动控制	71
电动机热保护	71
4 如何编程	73
图形化和数字式 LCP	73
如何在图形化 上编程	73
如何在数字式本地控制面板上编程	73
快捷设置	75
参数列表	79
5 一般规格	107
电气数据:	111
6 警告和报警	121
状态信息	121
警告/报警信息	121
索引	128



1 如何阅读这些操作说明

1.1 如何阅读这些操作说明

1.1.1 如何阅读这些操作说明

变频器旨在使电动机的主轴提供高水平的性能。 请仔细阅读本手册,以了解正确的使用方法。 如果不能正确地使用本变频器,则可能导致本变频器或相 关设备无法正常工作、缩短它们的使用寿命或造成其他问题。

这些操作说明将帮助您了解、安装变频器、进行编程和疑难解答。

- 第 1 章,**如何阅读这些操作说明**,简单介绍了本手册,并且说明了本文中使用的认证、符号和省略用语。
- 第 2 章,**安全说明和一般警告**,详细介绍了如何正确操作变频器。
- 第3章,如何安装,指导您完成机械安装和电气安装。
- 第 4 章,**如何编程**,介绍了如何通过本地控制面板操作变频器并对其编程。
- 第 5 章,一般规格,介绍了有关变频器的技术数据。
- 第 6 章,警告和报警,帮助您解决在使用变频器的过程中可能出现的问题。

FC 300 的现有资料

- VLT® AutomationDrive FC 300 操作说明 大功率型的 MG. 33. UX. YY 提供了安装和运行该变频器所需的信息。
- VLT® AutomationDrive FC 300 设计指南 MG. 33. BX. YY 详细介绍了有关该变频器、用户设计和应用的所有技术信息。
- VLT® AutomationDrive FC 300 编程指南 MG. 33. MX. YY 提供了有关如何编程的信息,并且包括完整的参数说明。
- VLT® AutomationDrive FC 300 Profibus 操作手册 MG.33.CX.YY 提供了通过 Profibus 现场总线来控制、监测和设置该变频器所需的信息。
- VLT® AutomationDrive FC 300 DeviceNet 操作手册 MG. 33. DX. YY 提供了通过 DeviceNet 现场总线来控制、监测和设置该变频器所需的信息。

X = 修订号

YY = 语言代码

您也可以通过联机方式从 获取 Danfoss Drives 技术资料。

1.1.2 认证





1.1.3 符号

在这些操作说明中使用的符号。



注意

表示读者应注意的事项。



表示一般警告。



表示高压警告。

表示默认设置

1.1.4 缩略语

交流电	AC
美国线规	AWG
安培/AMP	A
自动电动机调整	AMA
电流极限	ILIM
摄氏度	° C
直流电	DC
取决于变频器	D-TYPE
电磁兼容性	EMC
电子热敏继电器	ETR
变频器	FC
克	g
赫兹	Hz
	kHz
本地控制面板	1002
*	m
毫 亨电感	mH
毫安	mA
 	ms
分钟	min
运动控制工具	MCT
毫微法	nF
牛顿米	Nm
额定电动机电流	I _{M.N}
额定电动机频率	fm. N
额定电动机功率	P _{M.N}
额定电动机电压	U _{M. N}
参数	par.
多奴 保护性超低压	PELV
印刷电路板	PCB
い刷 も	I INV
思文新创た制山屯加 每分钟转数	RPM
反馈端子	
及顷端丁 秒	Regen
	S
电动机同步速度	n _s
转矩极限	TLIM
伏特	V



2 安全说明和一般警告



包含电子元件的设备不得与生活垃圾一起处理。 必须按照地方现行法规将其与电气和电子废弃物一起单独回收。



注意

变频器直流回路电容器在断开电源后仍有电。 为避免触电危险,在执行维护之前请将变频器同主电源断开, 并且必须至少等待下述的规定时间后 才能对变频器进行维护:

380 - 500 V	90 - 200 kW	20 分钟
	250 - 800 kW	40 分钟
525 - 690 V	37 - 315 kW	20 分钟
	355 - 1000 kW	30 分钟

FC 300 操作说明 软件版本: 4.9x



这些操作说明适用于软件版本为 4.9x 的所有 FC 300 变频器。可通过参数 15-43 查看该软件版本号。

2.1.1 高压



当变频器与主电源连接时,其电压高于对人体安全的电压。 如果电动机或变频器的安装或操作不当,则可能导致设备损坏甚至严重的人员伤亡。 因此,必须遵守本手册中的规定以及相关的国家和地方条例和安全规定。



在高海拔下安装

380 - 500 V: 当海拔超过 3 km 时,请向 Danfoss Drives 咨询 PELV 事宜。 525 - 690 V: 当海拔超过 2 km 时,请向 Danfoss Drives 咨询 PELV 事宜。



2.1.2 安全说明

- 确保变频器已正确接地。
- 防止用户接触供电电压。
- 按照国家和地方法规进行电动机过载保护。
- 默认设置中未包括电动机过载保护。要添加此功能,将参数 1-90 *电动机热保护* 的值设为 *ETR 跳闸* 或 *ETR 警告*。针对北美市场: ETR 功能提供了符合 NEC 规定的第 20 类电动机过载保护。
- 接地漏电电流大于 3.5 mA。
- [0FF] (停止)键不是安全开关。它不能将变频器与主电源断开。

2.1.3 一般警告



警告:

即使设备已断开与主电源的连接,触碰电气部件也可能会导致生命危险。

另外,还需确保所有其他电源输入都已断开,例如负载共享(直流中间电路的连接),以及用于借能运行的电动机连接。

如果要使用变频器: 请至少等待 40 分钟。

仅当具体设备的铭牌上标明了更短的等待时间时,才允许缩短等待时间。



漏电电流

变频器的接地漏电电流大于 3.5 mA。 要确保接地电缆同地线接头(端子 95)之间有良好的机械连接,该电缆的横截面积必须不小于 10 平方毫米,或者使用两根单独终接的额定接地线。 有关 EMC 的正确接地,请参考*如何安装*一章中的*接地*一节。

漏由断路器

本产品可能在保护性导体中产生直流电。 当使用漏电断路器 (RCD) 提供额外保护时,在该设备的电源端只能使用 B 类(延时型)RCD。 另请参阅 RCD Application Note MN. 90. GX. 02(RCD 应用说明 MN. 90. GX. 02) (x=版本号)。

变频器的保护接地和 RCD 的使用必须始终遵从国家和地方法规。

2.1.4 开始维修工作之前

- 1. 断开变频器与主电源的连接
- 2. 从负载共享应用上断开直流总线端子 88 和 89
- 3. 请等待,让直流回路放电。 请参见警告标签上的时间段
- 4. 拆下电动机电缆

2.1.5 避免意外启动

当变频器与主电源相连时,可以使用数字命令、总线命令、参考值或本地控制面板(LCP)启动/停止电动机:

- 为保证人身安全而必须避免意外启动时,请将变频器与主电源断开。
- 要避免意外启动,请始终先激活 [OFF] (停止)键,然后再更改参数。
- 电气故障、临时过载、主电源故障或电动机连接丢失都可能导致已停止的电动机重新启动。带有安全停止功能的变频器在安全停止端子 37 失效或断开时可提供意外启动保护。



2.1.6 安全停止

FC 302 可以执行规定的安全功能,安全关闭转矩(由草案 CD IEC 61800-5-2 定义)或停止类别 O(在 EN 60204-1 中定义)。

该功能是按照 EN 954-1 中安全类别 3 的要求设计和验收的。 这个功能称为"安全停止"。 在系统中集成并使用安全停止功能之前,必须对系统进行全面的风险分析,以确定安全停止功能和安全类别是否适当且充分。 为按照 EN 954-1 安全类别 3 的要求安装和使用安全停止功能,必须遵守"FC 300设计指南"MG. 33. BX. YY 中的相关信息和说明! 要正确、安全地使用安全停止功能,操作说明书中的信息和说明可能还不够!





2.1.7 安全停止安装

要按照安全类别 3 (EN954-1) 执行停止类别 0 (EN60204) 的安装,请遵照以下说明:

- 1. 必须取下端子 37 和 24 V 直流之间的桥接器(跳线)。 仅断开该跳线是不够的。 为避免短路,请将其整个取下。 请参阅图解中的跳线。
- 2. 用带有短路保护的电缆连接端子 37 和 24 V 直流。 24 V 直流电源必须能通过 EN954-1 类别 3 的电路中断设备中断。 如果中断设备和变频器放置在同一个安装面板中,您可以使用非屏蔽电缆代替屏蔽电缆。

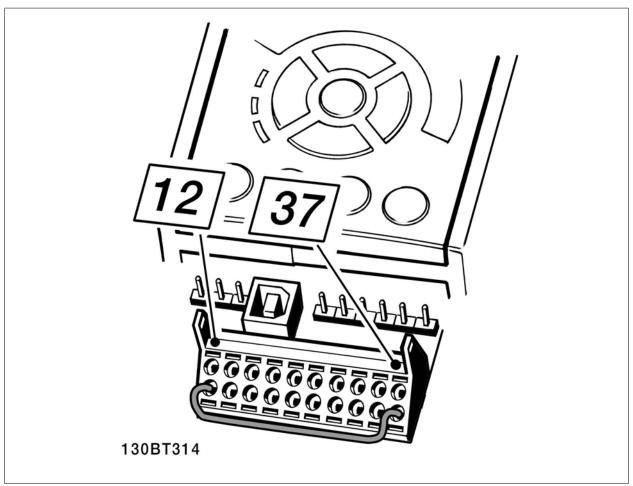


图 2.1: 端子 37 和 24 VDC 之间的桥接器 (跳线)

下图显示了一个符合安全类别 3(EN 954-1)的停止类别 0(EN 60204-1)系统。 一个常开的门接触器实现了电路中断。 该图还显示了如何连接与安全 无关的硬件惯性停车。



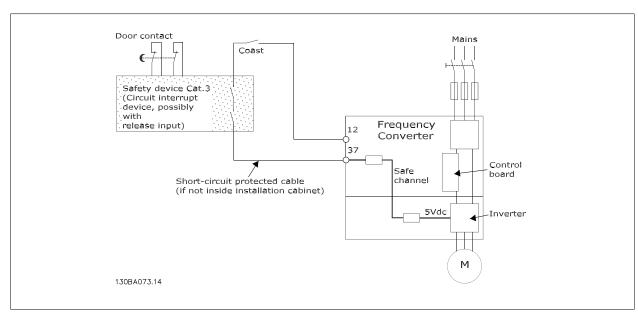


图 2.2: 符合安全类别 3 (EN 954-1) 停止类别 0 (EN 60204-1) 的安装基本配置的简图。

2.1.8 IT 主电源

在 $380-500\ V$ 变频器中,参数 $14-50\ 射频干扰\ 1$ 可以用于断开射频干扰滤波器与接地之间的内部射频干扰电容器。 这样做之后,射频干扰的性能会降到 A2 等级。 对于 $525-690\ V$ 的变频器,参数 $14-50\ 不起作用。 不能将 RFI 开关打开。$



3



3 如何安装

3.1 如何开始

3.1.1 关于如何安装

本章介绍了电源端子和控制卡端子的机械及电气安装。 *选件*的电气安装将在相关的操作手册和设计指南中介绍。

3.1.2 如何开始

变频器在设计上可以实现符合 EMC 要求的快速安装。为此,请执行下述步骤。



安装此设备之前,请阅读安全说明。

机械安装

• 机械安装

电气安装

- 主电源连接和保护接地
- 电动机连接和电缆
- 保险丝和断路器
- 控制端子 电缆

快捷设置

- 本地控制面板,LCP
- 电动机自动调整 (AMA)
- 编程

机架大小取决于机箱类型、功率范围和主电源电压

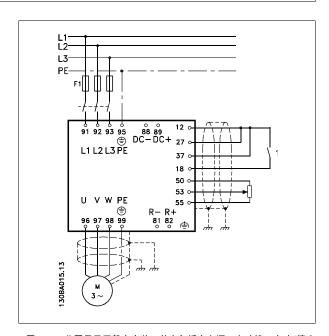


图 3.1: 此图显示了基本安装,其中包括主电源、电动机、启动/停止键以及用于调整速度的电位计。



3.2 预安装

3.2.1 规划安装位置



注意

执行安装之前,必须要做好变频器的安装规划。如果不这样做,则可能在安装期间和安装之后导致额外工作。

选择最佳的工作位置时请考虑下述事项(请参阅随后页面上的详细内容以及相应的设计指南):

- 工作环境温度
- 安装方式
- 设备的冷却方式
- 变频器的位置
- 电缆布线
- 确保电源能提供正确的电压和所需的电流
- 确保电动机的额定电流未超过变频器的最大电流
- 如果变频器没有内置的保险丝,则应确保外接保险丝具有正确的额定规格。

3.2.2 变频器接收

在收到变频器时,请确保包装完好无损,并注意在运输途中是否造成了任何设备损害。如果发生了损坏,请立即与运输公司联系,以索取赔偿。

3.2.3 运输和开箱

建议在尽可能靠近最终安装位置的地方打开变频器包装。 移除纸箱后,应尽量在托板上搬运变频器。



注意

在 D 型机箱中,纸箱盖上有一个安装孔打孔模板。 对于 E 型机箱,请参考本章稍后的*机械尺寸*一节。

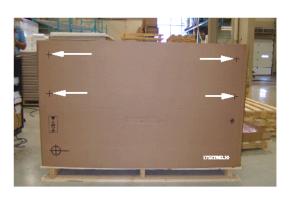


图 3.2: 安装模板



3.2.4 起吊

始终用专用的吊眼来起吊变频器。 对于所用 D 和 E2 (IP00) 机箱,为避免变频器的吊眼发生弯曲,请使用棍棒。

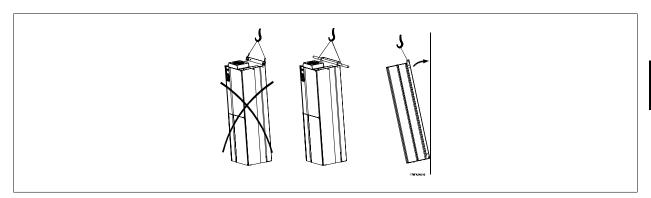


图 3.3: D 和 E 机箱的建议起吊方法



注意

起吊棍必须能够承受变频器的重量。 有关不同机箱的重量,请参阅机械尺寸。 起吊棍的最大尺寸为 2.5 厘米(1 英寸)。 变频器顶端与提升索之间应成 60 度角或更大角度。

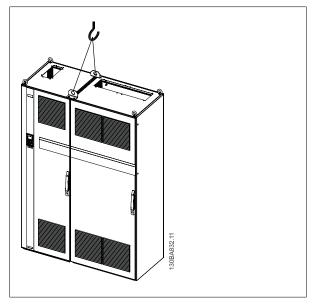


图 3.4: 机箱 F1 的建议起吊方法

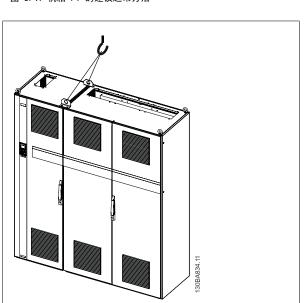


图 3.5: 机箱 F2 的建议起吊方法

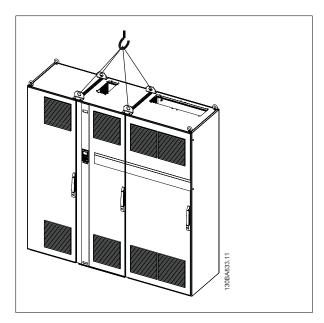


图 3.6: 机箱 F3 的建议起吊方法

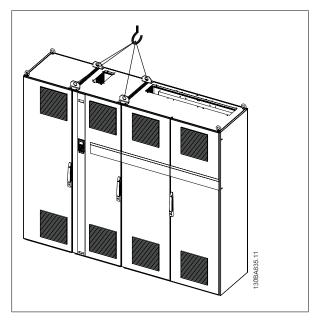


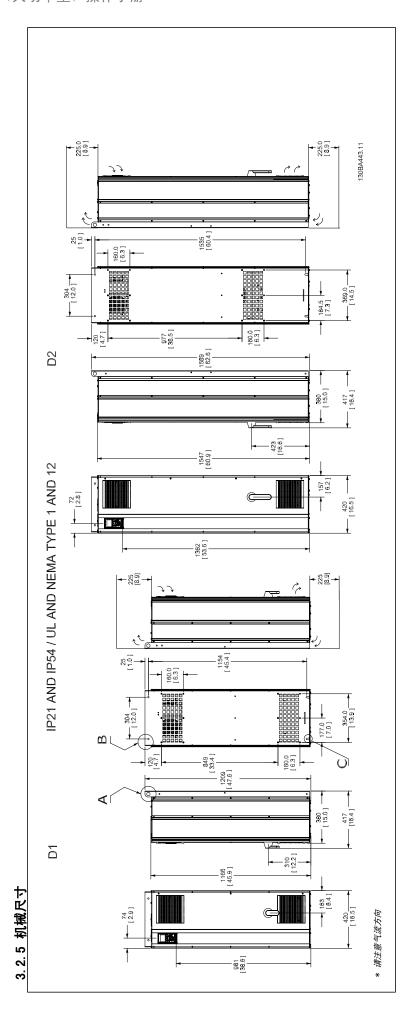
图 3.7: 机箱 F4 的建议起吊方法

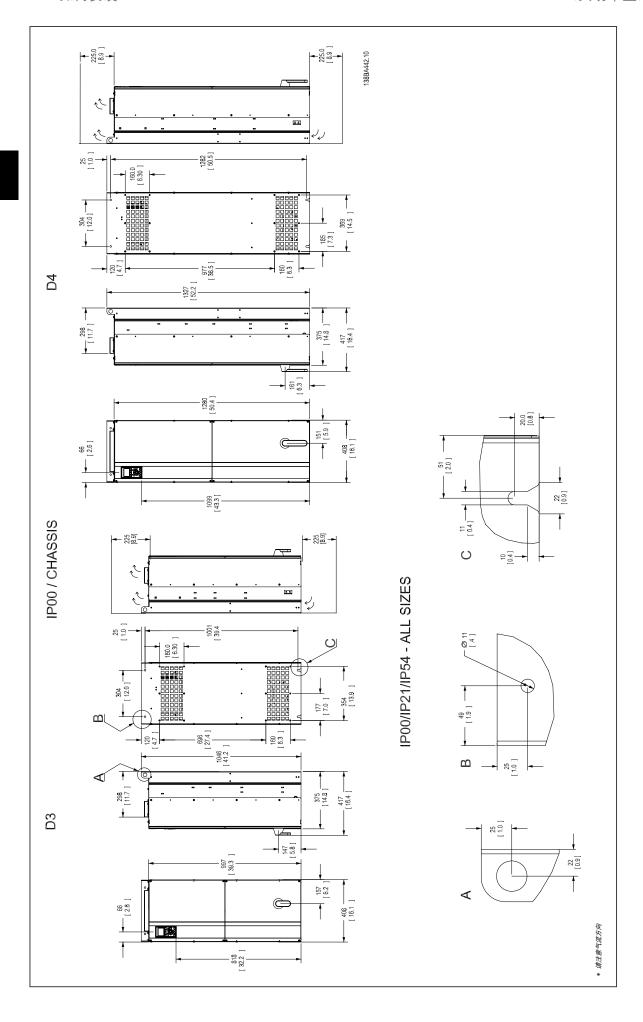


注意

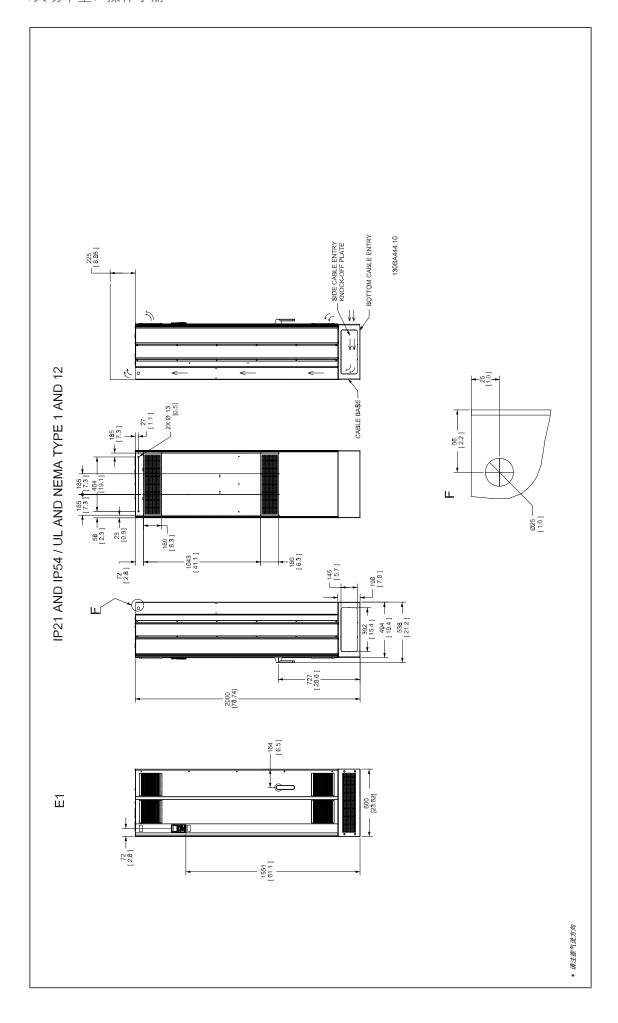
注意, 随附的底座的包装与 VLT 相同,但装运过程中并未将其连接至 F1 至 F4 机箱。 底座是必需的,它可以使气流通向变频器以提供适当的冷却。 F 机箱应安放在位于最终安装位置的底座的顶端。 变频器顶端与提升索之间应成 60 度角或更大角度。

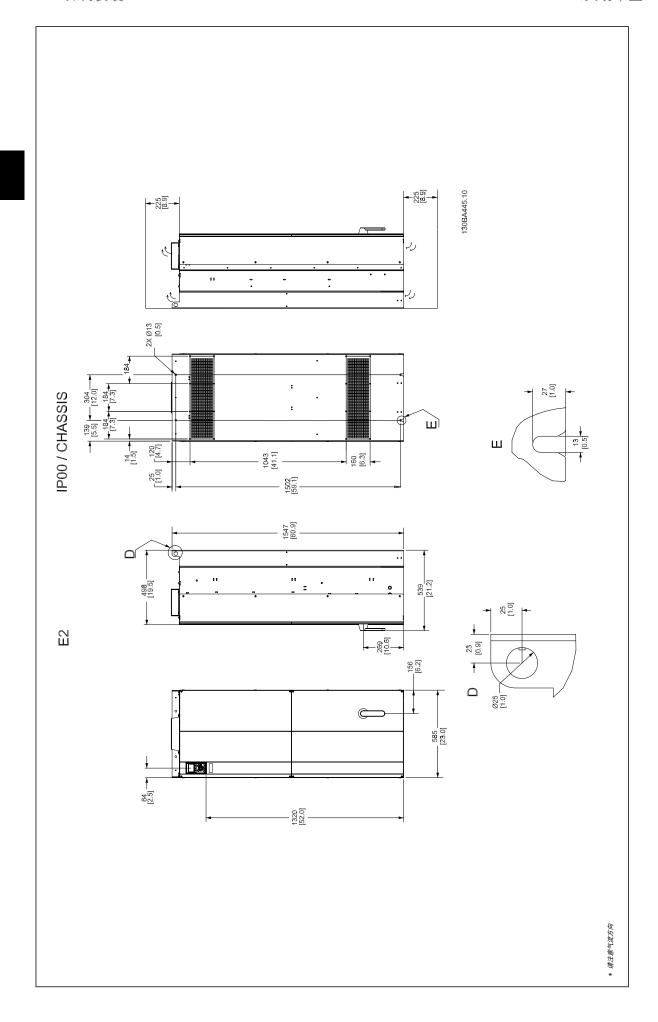




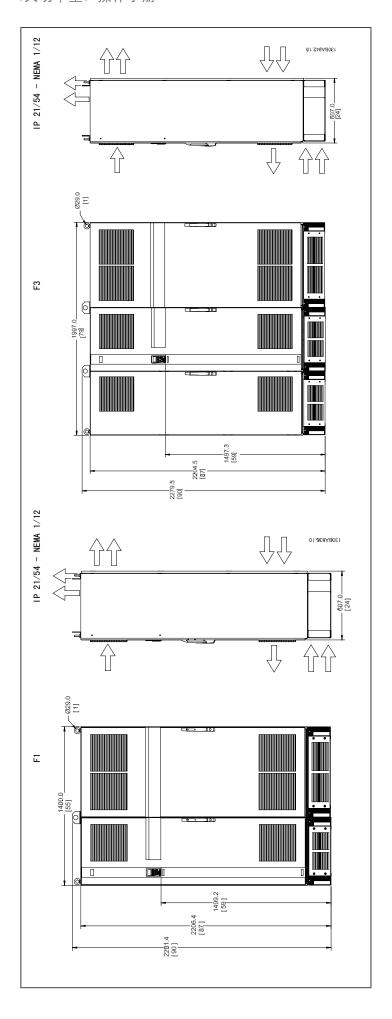


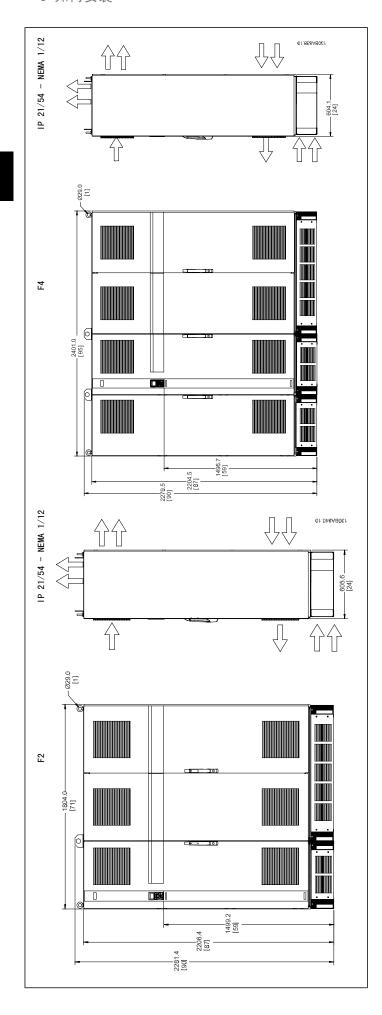














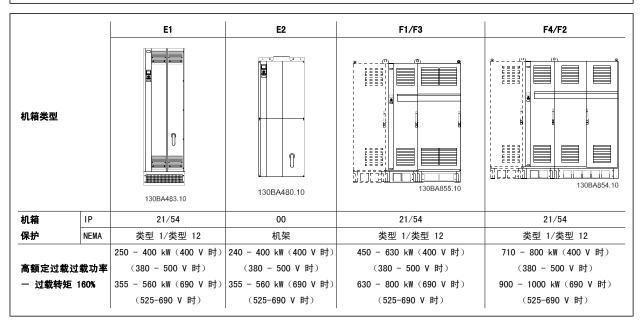
				机械厂		,D机	,箱						
机架大小			D1				D2			D3		D4	ı
		(38 37	0 – ! - 1:	10 kW 500 V) 32 kW 90 V)	ı	(38 16	0 – 9 0 – 3	200 kW 500 V) 15 kW 90 V)		90 - 110 (380 - 50 37 - 132 (525-690	00 V) 2 kW	132 - 2 (380 - 160 - 3 (525-6	315 kW
IP NEMA		21 类型	1	54 类型	12	21 类型	1	54 类型	12	00 机架式		00 机架式	
运输尺寸	高度	650	mm	650	mm	650	mm	650	mm	650 m	nm	650	mm
	宽度	1730	mm	1730	mm	1730	mm	1730	mm	1220 r	mm	1490	mm
	深度	570	mm	570	mm	570	mm	570	mm	570 m	nm	570	mm
变频器尺寸	高度	1209	mm	1209	mm	1589	mm	1589	mm	1046 r	mm	1327	mm
	宽度	420	mm	420	mm	420	mm	420	mm	408 m	nm	408	mm
	深度	380	mm	380	mm	380	mm	380	mm	375 m	nm	375	mm
	最大重量	104	kg	104	kg	151	kg	151	kg	91 k	g	138	kg

机架大小		E1	E2	F1	F2	F3	F4
		250 - 400 kW (380 - 500 V) 355 - 560 kW (525-690 V)	250 - 400 kW (380 - 500 V) 355 - 560 kW (525-690 V)	450 - 630 kW (380 - 500 V) 630 - 800 kW (525-690 V)	710 - 800 kW (380 - 500 V) 900 - 1000 kW (525-690 V)	450 - 630 kW (380 - 500 V) 630 - 800 kW (525-690 V)	710 - 800 kW (380 - 500 V) 900 - 1000 kW (525-690 V)
IP		21、54	00	21、54	21、54	21、54	21、54
NEMA		类型 12	机架式	类型 12	类型 12	类型 12	类型 12
运输尺寸	高度	840 mm	831 mm	2324 mm	2324 mm	2324 mm	2324 mm
足物バツ	宽度	2197 mm	1705 mm	1569 mm	1962 mm	2159 mm	2559 mm
	深度	736 mm	736 mm	927 mm	927 mm	927 mm	927 mm
变频器尺寸	高度	2000 mm	1547 mm	2204	2204	2204	2204
	宽度	600 mm	585 mm	1400	1800	2000	2400
	深度	494 mm	498 mm	606	606	606	606
	最大重 量	313 kg	277 kg	1004	1246	1299	1541



3.2.6 额定功率

		D1	D2	D3	D4
机箱类型		130BA481.10	130BA482.10	130BA478.10	130BA479.10
机箱	IP	21/54	21/54	00	00
保护	NEMA	类型 1/类型 12	类型 1/类型 12	机架	机架
		90 - 110 - kW (400 V 时)	132 - 200 kW (400 V 时)	90 - 110 - kW (400 V 时)	132 - 200 kW (400 V 时)
高额定过载过载功率		(380 - 500 V 时)	(380 - 500 V 时)	(380 - 500 V 时)	(380 - 500 V 时)
一 过载转矩 1	60%	37 - 132 kW (690 V 时)	160 - 315 kW (690 V 时)	37 - 132 kW (690 V 时)	160 - 315 kW (690 V 时)
		(525-690 V 时)	(525-690 V 时)	(525-690 V 时)	(525-690 V 时)





注意

F 机箱有四种不同的型号,F1、F2、F3 和 F4。 F1 和 F2 包括一个整流器室和一个逆变器室,分别在左右两侧。 F3 和 F4 整流室的左侧还有一个选件室。 F3 即 F1 外加一个选件室。 F4 即 F2 外加一个选件室。



3.3 机械安装

为了确保正确的结果并且避免安装期间的额外工作,在对变频器执行机械安装之前必须做好周密的准备工作。首先请仔细查看本说明最后的机械图,了解 空间方面的要求。

3.3.1 所需工具

执行机械安装时需要下述工具:

- 带有 10 或 12 mm 钻头的电钻
- 卷尺
- 带有相应公制套筒的扳手 (7-17 mm)
- 扳手加长柄
- 金属片冲头 (用于 IP 21 和 IP 54 设备中的线管或电缆密封管)
- 至少能承受 400 kg (880 lbs) 的起吊棍 (直径最大为 25 mm 或 1 inch 的棍或管)。
- 吊车或其他起重设备(用于将变频器安放到位)
- 在将 E1 机箱安装到 IP21 和 IP54 机箱中时需要使用 Torx T50 工具。

3.3.2 一般考虑事项

空间

为了确保空气流动和便于连接电缆,在变频器的上方和下方应留出适当空间。 此外,在设备前方也应留出打开面板门所需的空间。

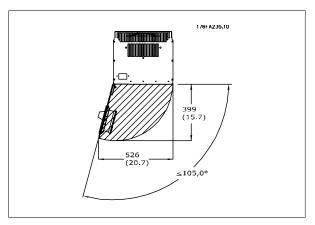


图 3.8: IP21/IP54 D1 和 D2 型机箱的前方空间。

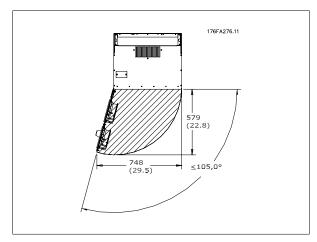


图 3.9: IP21/IP54 E1 型机箱的前方空间。



注意

气流方向,请参阅前面的*机械尺寸*

线缆通道

务必留出适当的电缆通道,包括电缆弯绕所需的空间。 由于 IP00 机箱的开口在底部,因此必须将电缆固定到机箱中用来安装变频器的后面板上(例如 使用电缆夹)。



注意

所有线缆接线盒/接线头必须安装在端子总线条宽度之内



3.3.3 端子位置 - D 机箱

在设计电缆通道时请考虑下述端子位置。

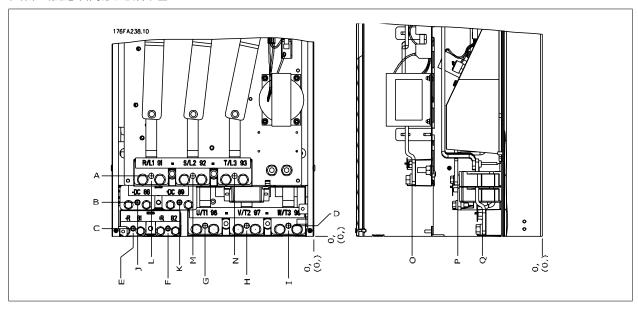


图 3.10: 电源连接的位置, D3/D4 机箱

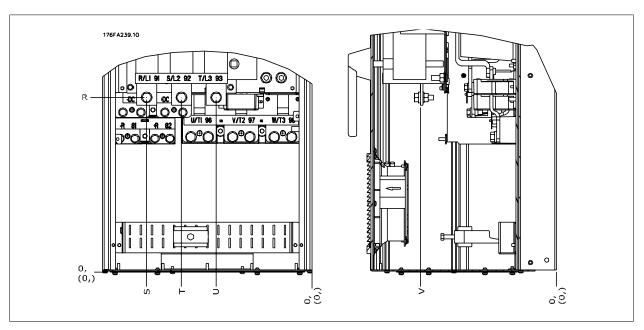


图 3.11: 断路开关的电源接头位置, D1/ D2 机箱

请注意,电源电缆较重并且难以弯曲。 为此,应选择最佳的变频器位置,以方便电缆安装。



注意

所有 D 型机箱都具有标准的输入端子或断路开关。 所有端子尺寸均位于下页的表中。



	<u>IP 21 (NEMA 1)</u>	/IP 54 (NEMA 12)	<u>IP</u> (00/机架
	D1 机箱	D2 机箱	D3 机箱	D4 机箱
A	277 (10.9)	379 (14. 9)	119 (4. 7)	122 (4.8)
В	227 (8. 9)	326 (12.8)	68 (2.7)	68 (2. 7)
С	173 (6.8)	273 (10.8)	15 (0.6)	16 (0.6)
D	179 (7. 0)	279 (11.0)	20. 7 (0. 8)	22 (0.8)
Е	370 (14. 6)	370 (14. 6)	363 (14. 3)	363 (14. 3)
F	300 (11.8)	300 (11.8)	293 (11.5)	293 (11.5)
G	222 (8. 7)	226 (8.9)	215 (8.4)	218 (8. 6)
Н	139 (5. 4)	142 (5. 6)	131 (5. 2)	135 (5.3)
<u> 1</u>	55 (2. 2)	59 (2.3)	48 (1.9)	51 (2.0)
J	354 (13.9)	361 (14. 2)	347 (13. 6)	354 (13.9)
K	284 (11. 2)	277 (10.9)	277 (10. 9)	270 (10.6)
L	334 (13. 1)	334 (13. 1)	326 (12. 8)	326 (12.8)
М	250 (9.8)	250 (9.8)	243 (9.6)	243 (9. 6)
N	167 (6. 6)	167 (6. 6)	159 (6.3)	159 (6.3)
0	261 (10.3)	260 (10.3)	261 (10.3)	261 (10.3)
P	170 (6. 7)	169 (6.7)	170 (6.7)	170 (6. 7)
Q	120 (4. 7)	120 (4.7)	120 (4.7)	120 (4. 7)
R	256 (10.1)	350 (13.8)	98 (3.8)	93 (3.7)
S	308 (12. 1)	332 (13.0)	301 (11.8)	324 (12. 8)
T	252 (9. 9)	262 (10.3)	245 (9. 6)	255 (10.0)
U	196 (7. 7)	192 (7. 6)	189 (7.4)	185 (7. 3)
V	260 (10. 2)	273 (10. 7)	260 (10. 2)	273 (10. 7)

表 3.1: 电缆位置如上图所示。 尺寸单位为 mm (inch)。



3.3.4 端子位置 - E 机箱

端子位置 - E1

在设计电缆通道时请考虑下述端子位置。

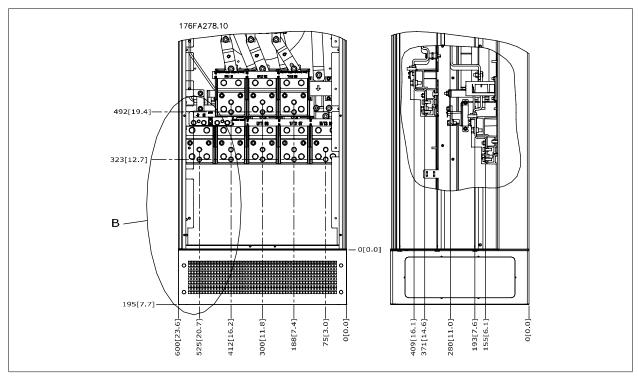


图 3.12: IP21 (NEMA 类型 1) 和 IP54 (NEMA 类型 12) 机箱的电源接头位置

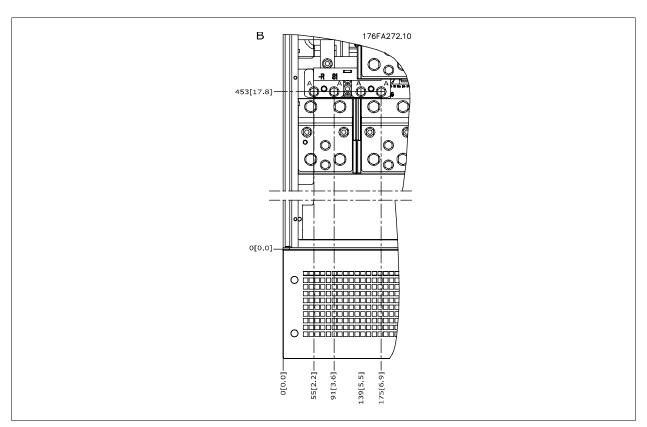


图 3.13: IP21 (NEMA 类型 1) 和 IP54 (NEMA 类型 12) 机箱的电源接头位置 (B 处的局部视图)



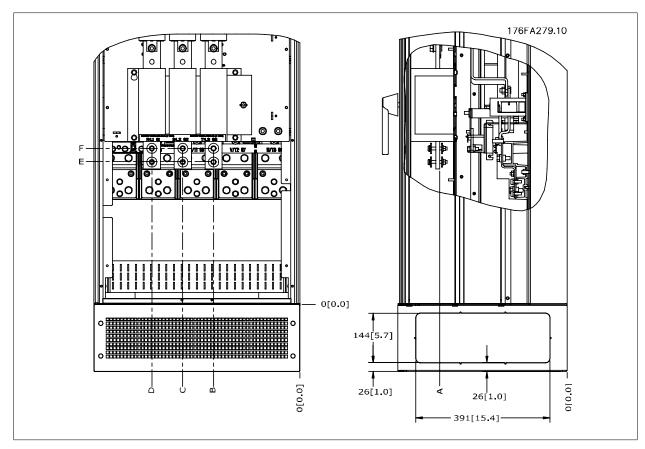


图 3.14: IP21 (NEMA 类型 1) 和 IP54 (NEMA 类型 12) 机箱断路开关的电源接头位置

端子位置 - E2 在设计电缆通道时请考虑下述端子位置。

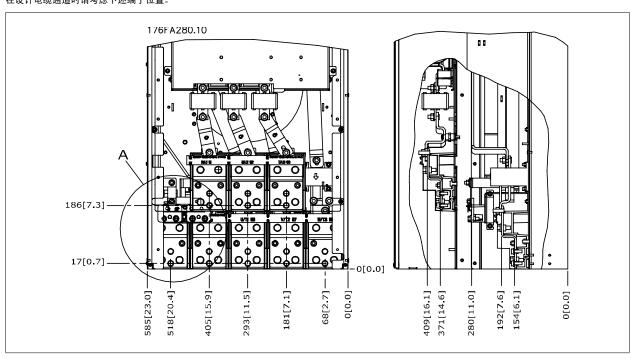


图 3.15: IP00 机箱的电源接头位置



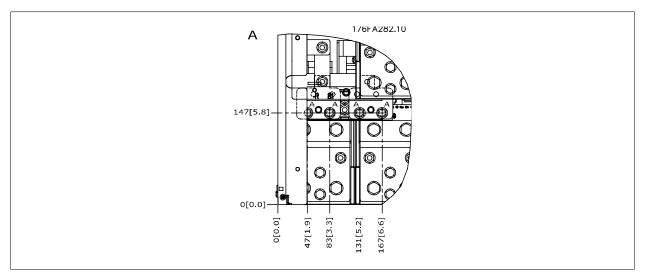


图 3.16: IP00 机箱的电源接头位置

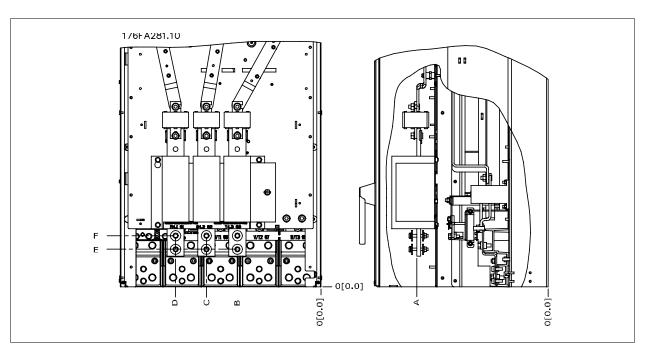


图 3.17: IP00 机箱断路开关的电源接头位置

请注意,电源电缆较重并且难以弯曲。 为此,应选择最佳的变频器位置,以方便电缆安装。 每个端子最多可以用接线头或标准接线盒连接 4 条电缆。 地线连接到变频器的相关端接点上。



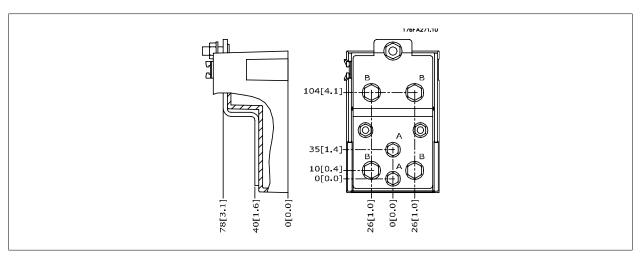


图 3.18: 端子详图



注意

电源连接可连接到位置 A 或 B

3.3.5 端子位置 - F 机箱



注意

F 机箱有四种不同的型号,F1、F2、F3 和 F4。 F1 和 F2 包括一个整流器室和一个逆变器室,分别在左右两侧。 F3 和 F4 整流室的左侧还有一个选件室。 F3 即 F1 外加一个选件室。 F4 即 F2 外加一个选件室。

端子位置 - F1 和 F3 机箱

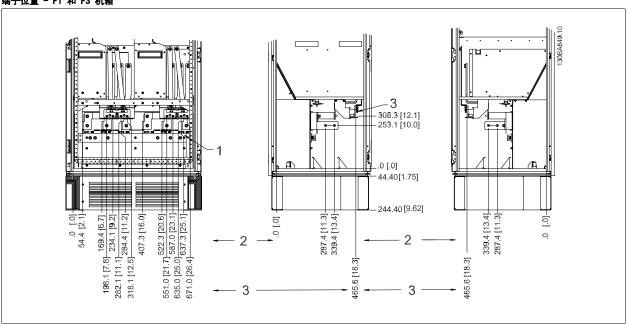


图 3.19: 端子位置 一逆变器柜 一 F1 和 F3 (前视图、左视图和右视图)

- 1) 接地汇流条
- 2) 电动机端子
- 3) 制动端子



端子位置 - F2/F4 机箱

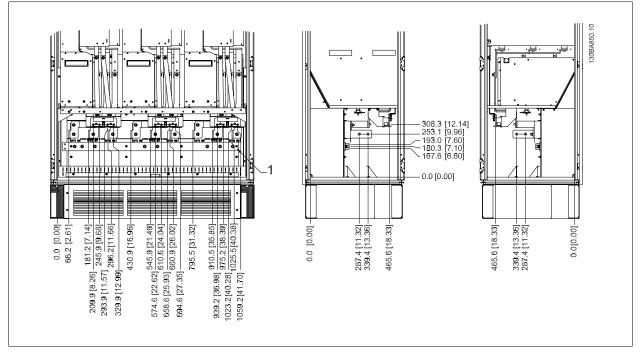


图 3.20: 端子位置 一逆变器柜 一 F2/F4 (前视图、左视图和右视图)

1) 接地汇流条

端子位置 一整流器 (F1、F2、F3 和 F4 机箱)

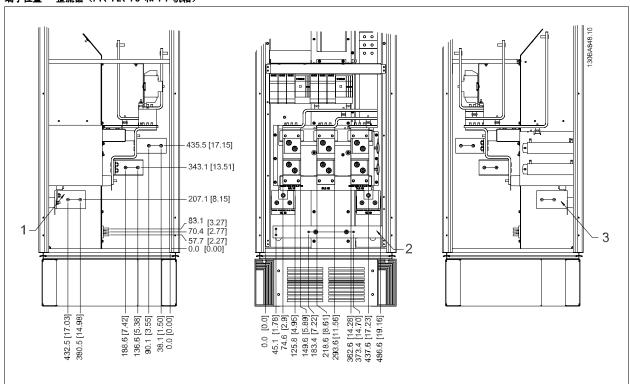


图 3.21: 端子位置 一整流器 (前视图、左视图和右视图)

- 1) 负载共享端子(-)
- 2) 接地汇流条
- 3) 负载共享端子(+)



端子位置 一选件室 (F3 和 F4 机箱)

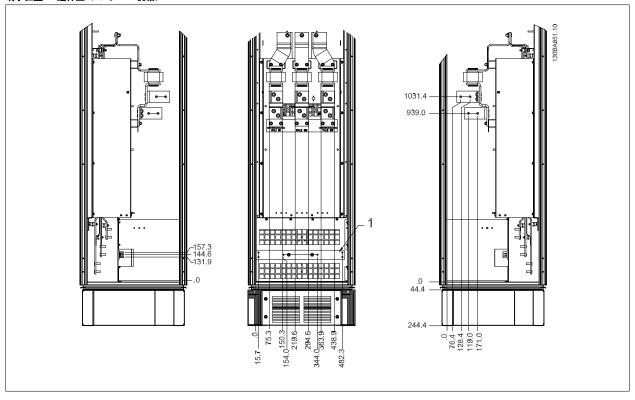


图 3.22: 端子位置 一选件室(前视图、左视图和右视图)

1) 接地汇流条

端子位置 一选件室,带有断路器/无保险丝开关 (F3 和 F4 机箱)

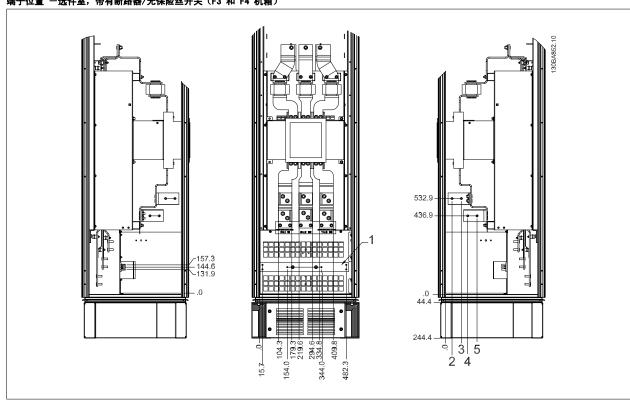


图 3.23: 端子位置 一选件室,带有断路器/无保险丝开关(前视图、左视图和右视图)

1) 接地汇流条



3.3.6 冷却和气流

冷却

可以用不同方式实现冷却: 在设备底部和顶部使用冷却道; 使设备后部内外通风; 或使用组合方式冷却。

风道冷却

对于安装在 Rittal TS8 机箱中并利用自身风扇对暗道进行强制冷却的 IP00/机架式变频器,我们提供了一种优化安装的专用选件。 从机箱顶部排出的空气可以但却不会通过管道输送出设备,这样暗道损失的热量便不会在控制室内散逸,从而降低了设备的空气调节要求。

有关详细信息,请参阅 Rittal 机箱风管冷却套件的安装。

背部冷却

暗道中的空气还可以 Rittal TS8 背部排入和排出。 这提供了这样一种解决方案,其中暗道可以将设备中的空气排出并回收散逸到设备外部的热损失, 从而降低了空气调节要求。



注意

Rittal 机箱需要使用一个门装风扇,从而拆除变频器的暗道中未包含的散热器。 D3 和 D4 所需的门装风扇的最小气流为 391 m³/h (230 cfm)。 E2 所需的门装风扇的最小气流为 782 m³/h (460 cfm)。 如果机箱中增加了附加组件、散热装置,则必须进行计算以确保提供合适的气流来冷却 Rittal 机箱内部。

气流

必须保证散热片上有充足的气流。 以下是相关的流量。

机箱	门装风扇/顶装风扇气流	散热片上的气流
D1 和 D2	170 m ³ /h (100 cfm)	765 m ³ /h (450 cfm)
E1	$340 \text{ m}^3/\text{h}$ (200 cfm)	$1444 \text{m}^3/\text{h}$ (850 cfm)
F1、F2、F3 和 F4	700 m ³ /h (412 cfm)*	$985 \text{ m}^3/\text{h}$ (580 cfm)
F1、F2、F3 和 F4	525 m ³ /h (309 cfm)*	985 m ³ /h (580 cfm)
D3 和 D4	255 m ³ /h (150 cfm)	$765 \text{ m}^3/\text{h}$ (450 cfm)
E2	255 m ³ /h (150 cfm)	$1444 \text{ m}^3/\text{h}$ (850 cfm)
8多个风扇。		
	D1 和 D2 E1 F1、F2、F3 和 F4 F1、F2、F3 和 F4 D3 和 D4	D1 和 D2

表 3.2: 散热片气流



注意

以下原因将导致风扇转动:

- 1. AMA
- 2. 直流夹持
- 3. 预励磁
- 4. 直流制动
- 5. 超出额定电流的 60%
- 6. 超出特定的散热片温度(取决于功率大小)。

风扇一旦启动,至少将转动 10 分钟。

3.3.7 墙面安装 - IP21 (NEMA 1) 和 IP54 (NEMA 12) 设备

这仅适用于 D1 和 D2 机箱。必须认真考虑设备的安装位置。

在选择最终安装位置时,应考虑下述相关事项:

- 用于实现冷却的自由空间
- 面板门的打开空间
- 底部的电缆入口

使用安装模板仔细在墙上做好安装孔标记,然后按标记打孔。 确保离地面和屋顶有一定距离,以实现冷却。 在变频器下方至少要留出 225 mm(8.9 inch)的距离。 装上底部螺栓,然后将变频器吊放到这些螺栓上。 抵着墙面将变频器放正,然后装上顶部螺栓。 拧紧所有四个螺栓,将变频器固定在墙面上。



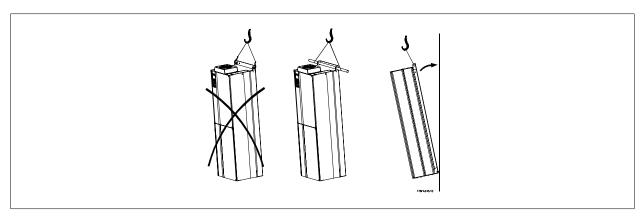
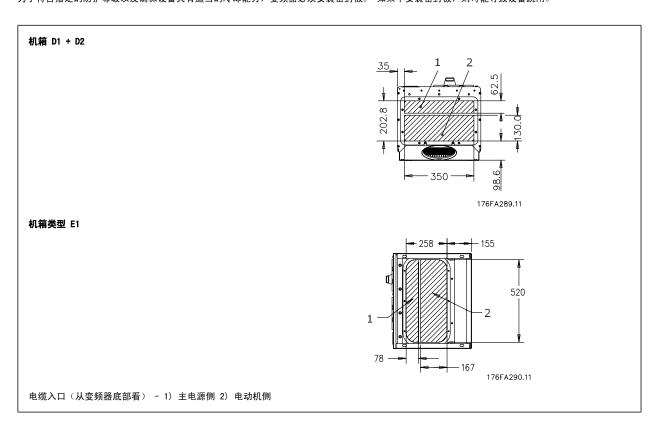


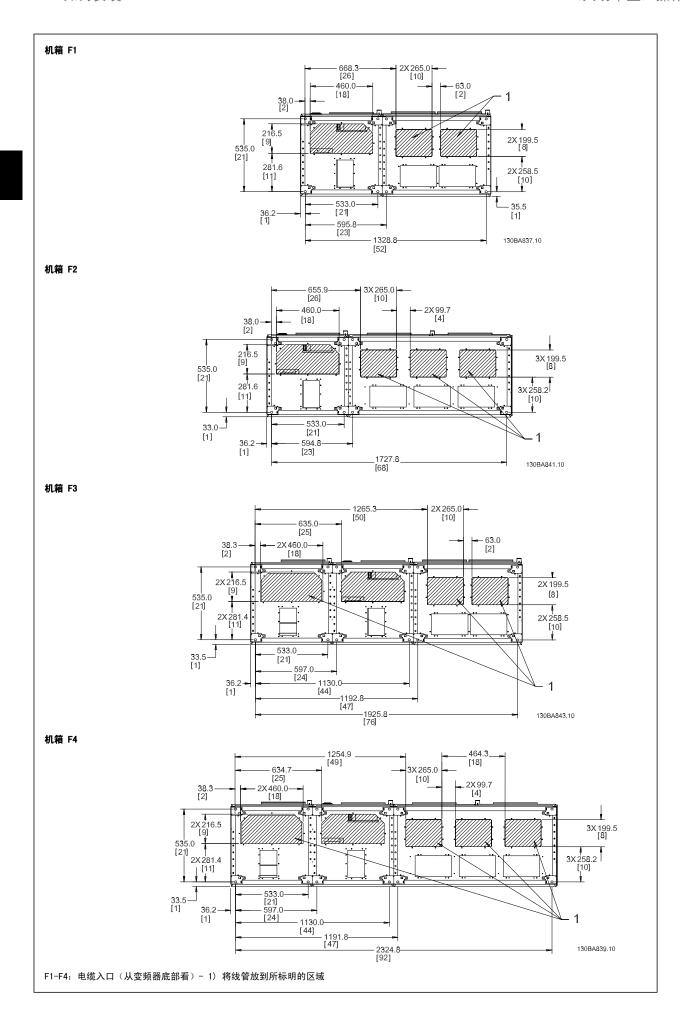
图 3.24: 将变频器安装在墙面上时的起吊方法

3.3.8 密封管/线管入口 - IP21 (NEMA 1) 和 IP54 (NEMA12)

电缆通过底部的密封板来连接。 请拆下该板,并确定将密封管或线管的入口放在何处。 然后在图板所标明的区域打孔。 为了符合指定的防护等级以及确保设备具有适当的冷却能力,变频器必须安装密封板。 如果不安装密封板,则可能导致设备跳闸。









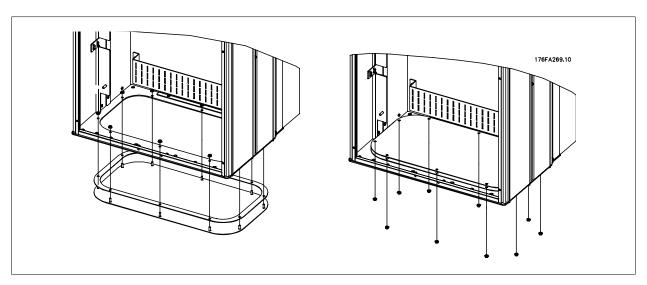


图 3.25: E1 机箱的底板安装。

E1 机箱的底板可以安装在机箱内侧或外侧,这提供了安装上的灵活性。也就是说,如果从底部安装密封管和电缆,则可以在将变频器放到底座上之前安装它们。

3.3.9 IP21 遮护板安装 (D1 和 D2 机箱)

为实现 IP21 防护等级,需要按下述方式安装一块单独的遮护板:

- 卸下 2 个正面螺钉
- 插入遮护板,然后装上螺钉
- 用 5,6 Nm (50 in-lbs) 的转矩拧紧螺钉

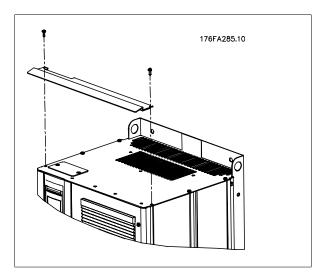


图 3.26: 遮护板安装。



3.4 选件的现场安装

3.4.1 管道冷却套件在 Rittal 机箱中的安装

本节介绍了如何在 Rittal 机箱中安装带有风道系统冷却套件的 IPOO/ 机架式变频器。 除了机箱外,还需要一个 200 mm 的底座。

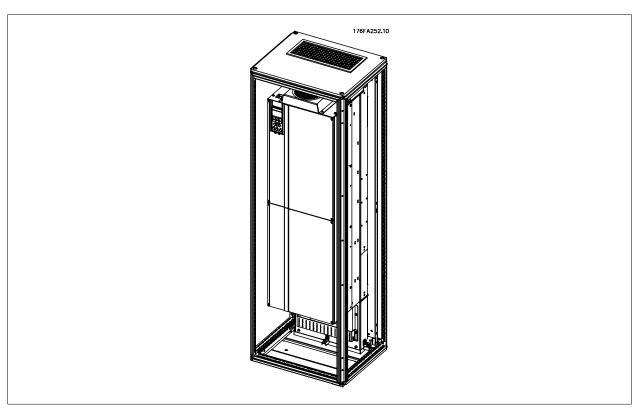


图 3.27: 在 Rittal TS8 机箱中安装 IP00

机箱的最小尺寸为:

- D3 和 D4 机架: 深 500 mm, 宽 600 mm。
- E2 机架: 深 600 mm, 宽 800 mm。

最大深度和宽度可以视系统要求而定。 当在一个机箱中安装多台变频器时,建议将每台变频器安装在各自的后面板上,并且沿着面板的中间截面提供支撑。 这些风道系统套件不支持"机架内"面板安装(有关详细信息,请参阅 Rittal TS8 目录)。 下表列出的风道系统冷却套件仅适用于安装在下述 Rittal TS8 机箱中的 IP 00/机架式变频器: IP 20、UL 和 NEMA 1 机箱,及 IP 54、UL 和 NEMA 12 机箱。



鉴于变频器的重量,对于 E2 机箱,务必要将支撑板安装在 Rittal 机箱的正后方。





注意

Rittal 机箱需要使用一个门装风扇,从而拆除变频器的暗道中未包含的散热器。 D3 和 D4 所需的门装风扇的最小气流为 391 m²/3/h (230 cfm)。 E2 所需的门装风扇的最小气流为 782 m²/3/h (460 cfm)。 如果机箱中增加了附加组件、散热装置,则必须进行计算以确保提供合适的气流来冷却 Rittal 机箱内部。

订购信息

Rittal TS-8 机箱	D3 机架的套件部件号	D4 机架的套件部件号	E2 机架的部件号
1800 mm	176F1824	176F1823	不可能
2000 mm	176F1826	176F1825	176F1850
2200 mm			176F0299

套件内容

- 风道系统部件
- 安装五金件
- 衬垫材料
- 随 D3 和 D4 机架套件提供的还有:
 - 175R5639 安装模板和用于 Rittal 机箱的顶部/底部开口板。
- 随 E2 机架套件提供的还有:
 - 175R1036 安装模板和用于 Rittal 机箱的顶部/底部开口板。

所有紧固件均为下述之一:

- 10 mm 的 M5 螺母, 用 2.3 Nm (20 in-lbs) 的转矩紧固
- T25 Torx 螺钉,用 2.3 Nm (20 in-lbs) 的转矩紧固



注意

有关详细信息,请参阅*风道套件说明手册 175R5640*

3.4.2 外部安装/ Rittal 机箱的 NEMA 3R 套件



本节介绍了适用于 VLT 系列变频器 D3、D4 和 E2 规格机架的 NEMA 3R 套件的安装。 这些套件专用于 Rittal TS8 NEMA 3R 或 NEMA 4 机箱中的 IPOO/ Chassis 机架版本,并与其一起通过了测试。 NEMA 3R 机箱防尘、防水,抵抗冰雪,是一种可在户外室外的机箱。 NEMA 4 机箱是一种防尘、防水机箱。 机箱的最低深度为 500 mm(E2 机架为 600 mm),该套件专用于宽 600 mm(E2 机架为 800 mm)的机箱。 机箱宽度可以是其他尺寸,不过需要附加 Rittal 硬件。 最大深度和宽度可以视系统要求而定。





注意

添加 NEMA 3R 套件时,将 D3 和 D4 机架变频器的电流额定值降低 3%。 无需降低 E2 机架变频器的电流额定值。



注意

Rittal 机箱需要使用一个门装风扇,从而拆除变频器的暗道中未包含的散热器。 D3 和 D4 所需的门装风扇的最小气流为 391 m²3/h (230 cfm)。 E2 所需的门装风扇的最小气流为 782 m³/h (460 cfm)。 如果机箱中增加了附加组件、散热装置,则必须进行计算以确 保提供合适的气流来冷却 Rittal 机箱内部。

套件内容:

- 风道系统部件
- 安装五金件
- 通风顶盖的 16 mm、M5 Torx 螺钉
- 用来连接变频器的固定板与机架的 10 mm M5 螺钉
- 用来连接变频器与固定板的 M10 螺钉
- 衬垫材料

3.4.3 底座式安装

带有开口,以便空气流向电源部件。

注意

有关详细信息,请参阅说明手册 175R5640。

本节介绍了适用于 VLT 系列变频器 D1 和 D2 规格机架的底座式安装。 通过这个高 200 mm 的底座,可以将上述机架安装在地面上。 底座正面

为了通过门装风扇为变频器的控制部件提供足够的冷却空气,以及为了保 持 IP21/NEMA 1 或 IP54/NEMA 12 机箱的防护等级,变频器必须要安装 密封板。

转矩要求:

- 1. M5 螺钉/ 螺母, 用 20 in-lbs (2.3 N-M) 的转矩紧固
- 2. M6 螺钉/ 螺母, 用 35 in-lbs (3.9 N-M) 的转矩紧固

4. T25 Torx 螺钉,用 20 in-lbs (2.3 N-M) 的转矩紧固

- 3. M10 螺母, 用 170 in-lbs (20 N-M) 的转矩紧固



图 3.28: 安装在底座上的变频器

D1 和 D2 机架可以使用同一种底座。 其订购号为 176F1827。 该底座是 E1 机箱的标准配备。

Danfoss

所需工具:

- 带有 7-17 mm 套筒的套筒扳手
- T30 Torx 起子

转矩:

- M6 4.0 Nm (35 in-lbs)
- M8 9.8 Nm (85 in-1bs)
- M10 19.6 Nm (170 in-lbs)

套件内容:

- 底座部件
- 说明手册

该底座安装在地面上。 请根据本图来钻制固定孔:

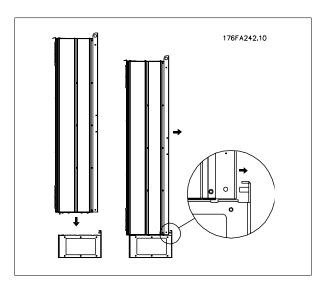


图 3.29: 将变频器安装到底座上。

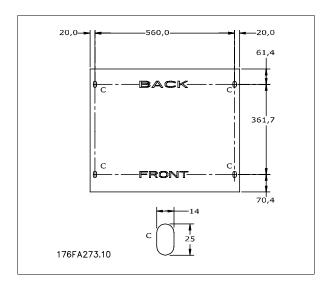


图 3.30: 地面固定孔的打孔模板。



如图所示,首先将变频器安装在底座上,然后用附随的螺栓加以固定。

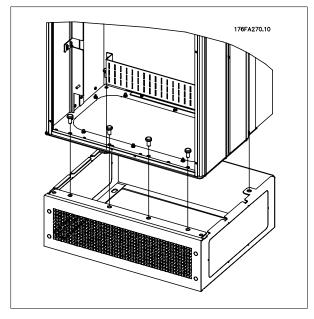


图 3.31: 将变频器安装到底座上



注意

有关详细信息,请参阅 "底座套件说明手册" 175R5642。

3.4.4 输入面板选项

本节介绍了适用于所有 D 型和 E 型机架 VLT 变频器的输入选件套件的现场安装。请勿尝试卸下输入面板上的 RFI 滤波器。 若将其从输入面板上卸下,可能会对 RFI 滤波器造成损坏。



注意

可用 RFI 滤波器有两种不同的类型,这取决于输入面板组合以及 RFI 滤波器是否可以互换。 在某些情况下,所有电压的可现场安装套件是相同的。

	380 - 480 V 380 - 500 V	保险丝	断路器保险丝	射频干扰	RFI 保险丝	RFI 断路器保险丝
D1	所有 D1 的功率大小	176F8442	176F8450	176F8444	176F8448	176F8446
D2	所有 D2 的功率大小	176F8443	176F8441	176F8445	176F8449	176F8447
E1	FC 102/ 202: 315 kW FC 302: 250 kW	176F0253	176F0255	176F0257	176F0258	176F0260
	FC 102/ 202: 355 - 450 kW FC 302: 315 - 400 kW	176F0254	176F0256	176F0257	176F0259	176F0262



	525 - 600 V 525 - 690 V	保险丝	断路器保险丝	射频干扰	RFI 保险丝	RFI 断路器保险丝
D1	FC102: 75 kW FC202: 45-90 kW FC302: 37-75 kW	175L8829	175L8828	175L8777	NA	NA
	FC102/ 302: 90-132 kW FC202: 110-160 kW	175L8442	175L8445	175L8777	NA	NA
D2	所有 D2 的功率大小	175L8827	175L8826	175L8825	NA	NA
E1	FC102/ 302: 355-400 kW FC202: 450-500 kW	176F0253	176F0255	NA	NA	NA
	FC102: 450-500 kW FC202: 560-630 kW FC302: 500-560 kW	176F0254	176F0258	NA	NA	NA
	FC302: 500-560 kW					

套件内容

- 装配好的输入面板
- 指示表 175R5795

- 修改标签
- 断开处理模版(单元 w/断开主电源)





注意

- 变频器同线电压连接时带有危险电压。 通电时不应尝试进行拆卸
- 即使已断开主电源,变频器的电气部件也可能带有危险电压。 切断主电源后请等候 15 分钟,然后再触碰内部部件,以确保 电容器完全放电
- 输入面板包含锋利的金属零件。 拆卸和重新安装时请使用手部防护装置。
- E1 机架输入面板非常重(20-35 千克,取决于配置)。 建议从输入面板上取下断路开关以便于安装,并在输入面板装入变频器后再将其重新安装到输入面板上。



注意

有关详细信息,请参阅指示表 175R5795

3.4.5 VLT 变频器主电源屏蔽的安装

本节介绍了适用于 FC 系列变频器 D1、D2 和 E2 规格机架的主电源屏蔽安装。 不可能将其安装在 IP00/ 机架式版本中,因为这些版本已包含一个标配的金属盖。 这些屏蔽符合 VBG-4 的要求。

订购号:

D1 和 D2 规格机架: 176F0799 E1 规格机架: 176F1851

转矩要求

M6 - 35 in-lbs (4.0 N-M)

 $\rm M8-85~in-lbs~(9.8~N-M)$

M10 - 170 in-lbs (19.6 N-M)



注意

有关详细信息,请参阅指示表 175R5923



3.5 F 型机箱面板选件

空间加热器和恒温器

空间加热器安装在 F 型机架变频器内部机柜中,并通过自动恒温器进行控制,从而帮助控制机箱内的湿度,延长变频器组件在潮湿环境下的寿命。

配有电源出口的机柜灯

在检修和维护过程中,装在 F 型机架变频器内部机柜中的灯可提高能见度。 灯罩包含适用于临时电源工具或其他设备的电源出口,它有两种电压:

- 230V, 50Hz, 2.5A, CE/ENEC
- 120V, 60Hz, 5A, UL/cUL

变压器分接头菜单

若变压器 T1 装有机柜灯与出口和/或空间加热器与恒温器,则需要适当地设置其分接头的输入电压。 在开始阶段,将 380-500 V 变频器设置为 525 V 分接头,而将 525-690 V 变频器设置为 690 V 分接头,通电之前如果未更换分接头,可确保二次设备不会过压。 要为位于整流器柜的端子 T1 设置恰当的分接头,请参阅下表。 有关变频器的位置,请参阅*电源连接*章节中的整流器图。

	输入电压范围	可供选择的分接头
	380V-440V	400V
	441-480V	460V
	491V-550V	525V
	551V-625V	575V
	626V-660V	660V
	661V-690V	690V
L		

NAMUR 端子

NAMUR 是德国的加工工业,主要是化学和制药行业的自动化技术用户组成的国际协会。 若选择该选项,则将提供根据 NAMUR 变频器输入和输出端子标准组织和标记的端子。

RCM (漏电断路电动机)

RCM 旨在监视主电源 (TN 和 TT 系统)接地的漏电电流,它需要一个外部测量用变压器 (由客户提高和安装)。 可分别设置两个继电器 (N.O. 或 N.C.)的预警告设置点 (达到报警阈值的 50%时)和报警条件。

- 并入变频器的安全停止电路
- 漏电电流水平的 LED 条形图指示器
- 内存故障
- TEST (测试) / RESET (复位) 按钮

绝缘电阻监测器 (IRM)

旨在监视系统导体与非接地主电源接地线之间,或其与通过高阻抗与接地线连接的主电源(例如 IT 系统)之间的绝缘电阻。 可分别设置两个单独的可调节继电器(N.O. 或 N.C.)的预警告设置点和报警条件。

- 并入变频器的安全停止电路
- 绝缘电阻的 LC 显示器
- 内存故障
- INFO(信息)、TEST(测试)和 RESET(复位)按钮

配有 Pilz 安全继电器的 IEC 紧急停止

包括冗余的四线紧急停止按钮(安装在机箱的前部)和一个 Pilz 继电器(与变频器的安全停止电路配合使用,监视 IEC 紧急停止)以及位于选件室的主电源接触器。

手动电动机启动器

为电动鼓风机提供 3 相电源,这通常是大型电动机所必需的。 随附的接触器、断路器或断路开关的负荷端均为启动器提供了电源。 在电动机起动器启动之前,给电源装上保险丝。该电源将在变频器的输入电源关闭时关闭。 最多允许两个启动器(如果其中一个启动器为 30 安,则所布置的电路应受保险丝保护。) 并入变频器的安全停止电路。

单元的功能包括:

- 操作开关(打开/关闭)
- 短路和过载保护,以及测试功能
- 手动复位功能



30 安,受保险丝保护的端子

- 3 相电源,与主电源的输入电压相符,可为客户的辅助设备供电
- 若选择了两个手动电动机启动器,则不适用
- 端子在变频器输入电源关闭时关闭
- 随附的接触器、断路器或断路开关的负荷端均为受保险丝保护的端子提供了电源。

24 V 直流电源

- 5 安, 120 W, 24 V 直流
- 防止输出过电流、过载、短路和过热
- 适用于客户提供的附属设备,例如传感器、PLC 1/0、接触器、温度传感器、指示灯和/或其他电子硬件
- 诊断包括一个干式直流电源正常接触、一个绿色的直流电源正常指示灯,以及一个红色的过载指示灯

外部温度收均

旨在监视电动机绕组和/轴承等外部系统组件的温度。 八个信号输入分别由各个模块引入,而且各个信号输入可配置为不同的信号类型。 模块能够相互通信,并可通过现场总线网络进行监视(需要购买单独的模块/总线耦合器)。 并入变频器的安全停止电路。

可能的输入信号类型:

- RTD 输入(包括 Pt100),3 线或4线
- 热电偶

其他功能:

- 一个通用输出,可根据模拟电压或模拟电流进行配置
- 两个输出继电器 (N. 0.)
- 双列 LC 显示器和 LED 诊断
- 传感器引出线断开、短路和极性错误检测

除了上述八个通用输入外,还包含两个专用热敏电阻电动机保护模块。 其功能包括:

- 各模块有一个 A PTC 型热敏电阻输入 (共 2 个模块*)
- 故障诊断,用于检测传感器引出线破损或短路
- 通过 ATEX/UL/CSA 认证
- * 注意: 如果需要, PTC 热敏电阻选项卡可提供第三个热敏电阻器



3.6 电气安装

3.6.1 电源连接

线缆和保险装置



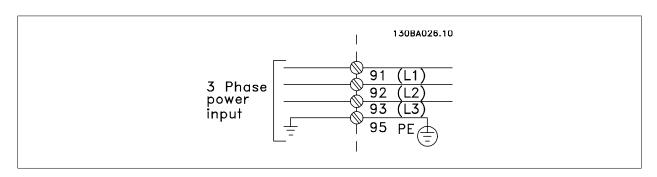
注意 电缆总体要求

所有接线都必须符合相关国家和地方关于电缆横截面积和环境温度的法规。 建议使用铜(75°C)导体。

电源电缆的连接情况如下所示。 必须根据电流额定值和地方法规来选择电缆的横截面积。 有关详细信息,请参阅*规范章节*。

为了保护变频器,必须使用建议的保险丝,或者设备必须带有内置的保险丝。在保险丝章节的表中介绍了建议的保险丝。请务必根据地方法规来选用适当 的保险丝。

主电源接线安装在主电源开关上,如果包含该开关。



9

注意

电动机电缆必须屏蔽/铠装。如果使用非屏蔽/非铠装的电缆,则无法满足某些 EMC 要求。 为符合 EMC 辐射规范,请使用屏蔽/铠装电动机电缆。 有关详细信息,请参阅设计指南中的 *EMC 规范*。

有关如何选择正确的电动机电缆横截面积和长度,请参阅*一般规范*部分。

电缆的屏蔽:

请将电动机电缆的屏蔽连接到变频器的去耦板和电动机的金属机壳上。

连接屏蔽时,请使用表面积尽可能大的电缆夹。在连接时可以使用随变频器提供的安装设备。

电缆长度和横截面积:

变频器已在指定电缆长度的情况下进行了测试。 为了减小噪音水平和泄漏电电流,请使用尽可能短的电动机电缆。

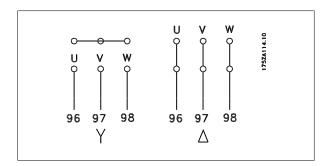
开关频率:

如果为了降低电动机声源性噪音而为变频器配备了正弦波滤波器,则必须根据正弦波滤波器的说明在参数 14-01 中设置开关频率。

端子号	96	97	98	99	
	U	٧	W	PE ¹⁾	电动机电压为电源电压的 0-100%。
					电动机引出 3 条电线
	U1	V1	W1	PE ¹⁾	三角形连接
	W2	U2	V2	PE"	电动机引出 6 条电线
	U1	V1	W1	PE ¹⁾	U2、V2、W2 星形连接
					U2、V2 和 W2 分别互连。

¹⁾保护性接地线







注意

如果电动机没有相绝缘纸或其它适合使用供电器(比如 变频器)的绝缘措施,可在变频器的输出端安装一个正 弦波滤波器。

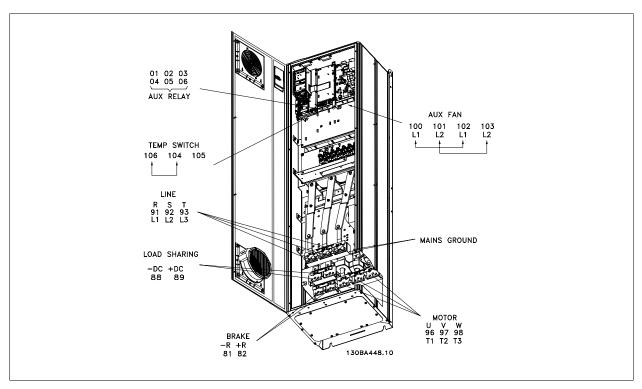


图 3.32: 紧凑型 IP 21 (NEMA 1) 和 IP 54 (NEMA 12), D1 机箱



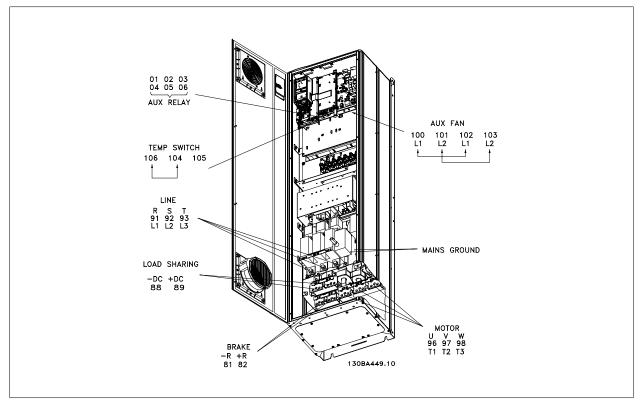


图 3.33: 带断路器、保险装置和射频干扰滤波器的紧凑型 IP 21 (NEMA 1) 和 IP 54 (NEMA 12), D2 机箱

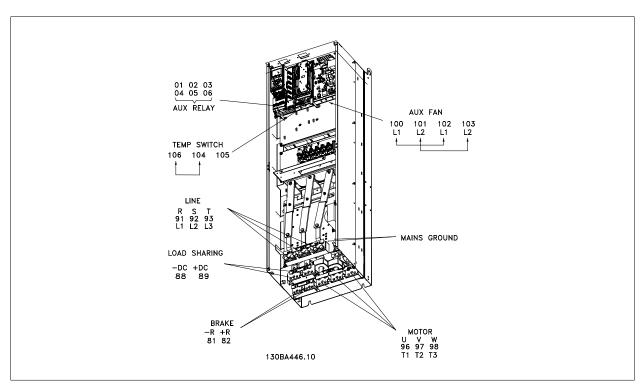


图 3.34: 紧凑型 IP 00 (机架式), D3 机箱



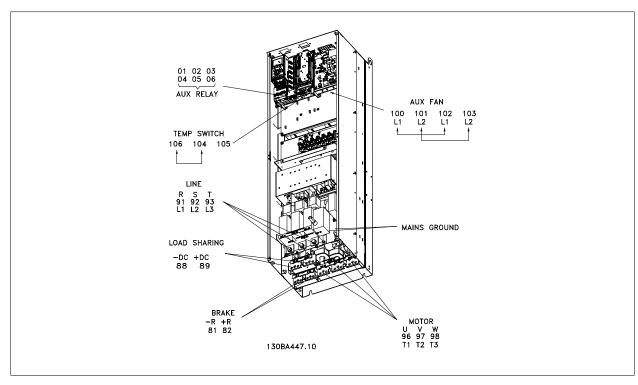


图 3.35: 带断路器、保险装置和射频干扰滤波器的紧凑型 IP 00 (机架式), D4 机箱

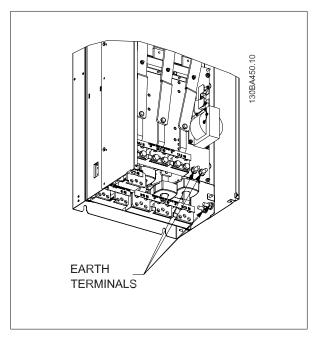


图 3.36: IP00 D 型机箱的接地端子位置

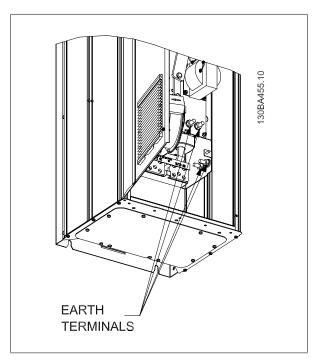


图 3.37: IP21(NEMA 类型 1)和 IP54(NEMA 类型 12)的接地端子 位置



注意

显示的示例为 D2 和 D4。 D1 和 D3 与它们相同。

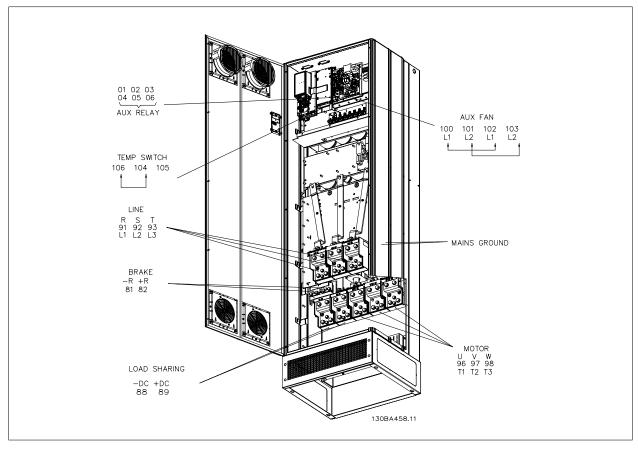


图 3.38: 紧凑型 IP 21 (NEMA 1) 和 IP 54 (NEMA 12), E1 机箱

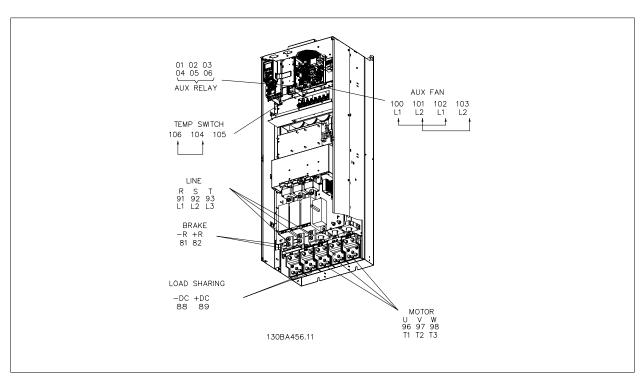


图 3.39: 带断路器、保险装置和射频干扰滤波器的紧凑型 IP 00(机架式), E2 机箱



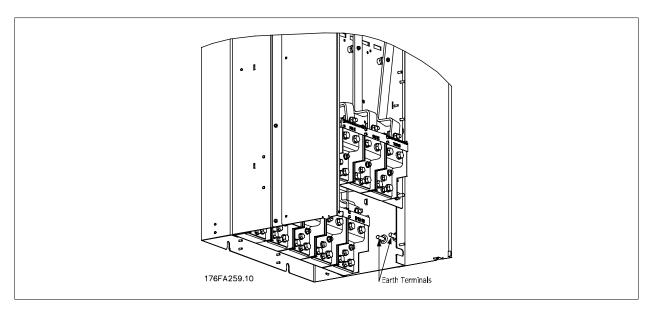


图 3.40: IP00 E 型机箱的接地端子位置



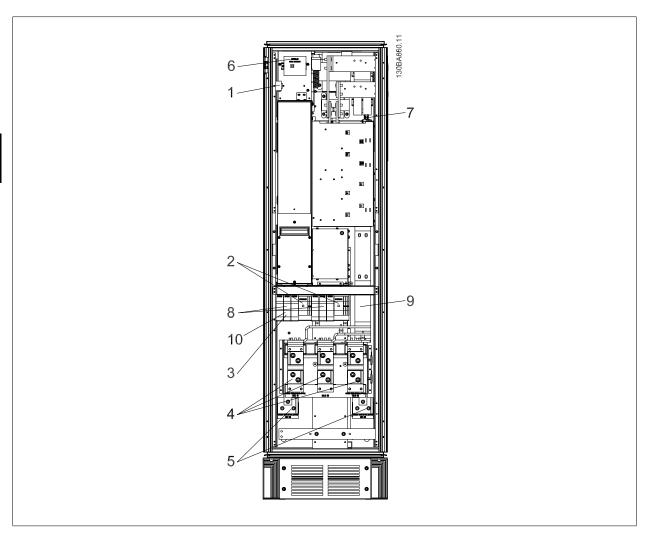


图 3.41: 整流柜, 机箱 F1、F2、F3 和 F4

1) 直流 24 V, 5 A

T1 输出分插头

温度开关

106 104 105

- 2) 手动电动机启动器
- 3) 30 A 受保险丝保护的电源端子
- 4) 线路

R S T

L1 L2 L3

5) 负载共享

-DC +DC

88 89



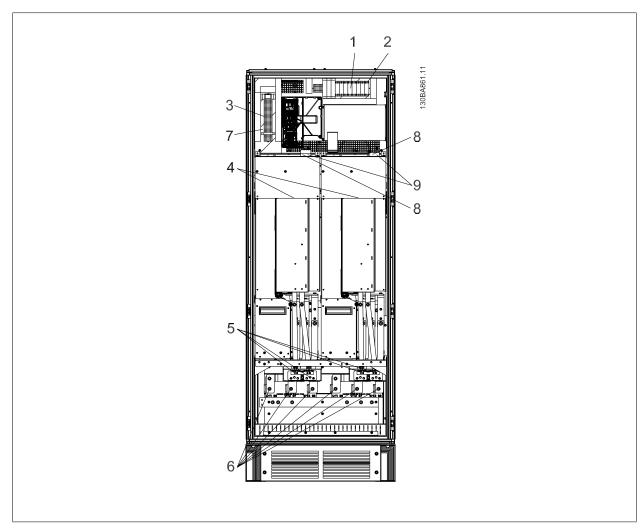


图 3.42: 逆变器柜, 机箱 F1 和 F3



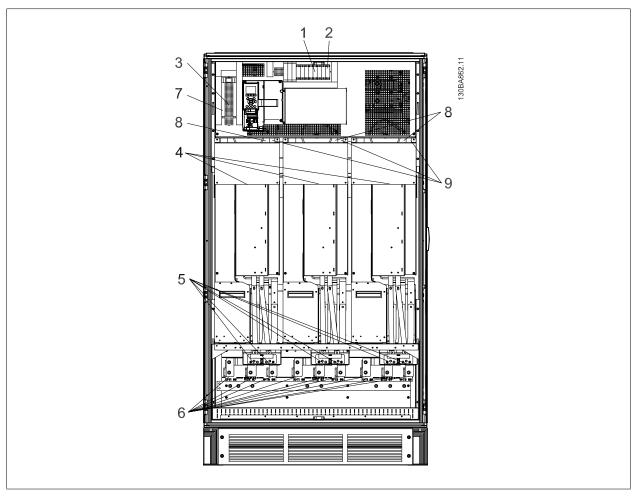


图 3.43: 逆变器柜, 机箱 F2 和 F4

5) 制动

-R +R

1) 外部温度监控

81 82

6) 电动机

U V W

96 97 98

T1 T2 SR



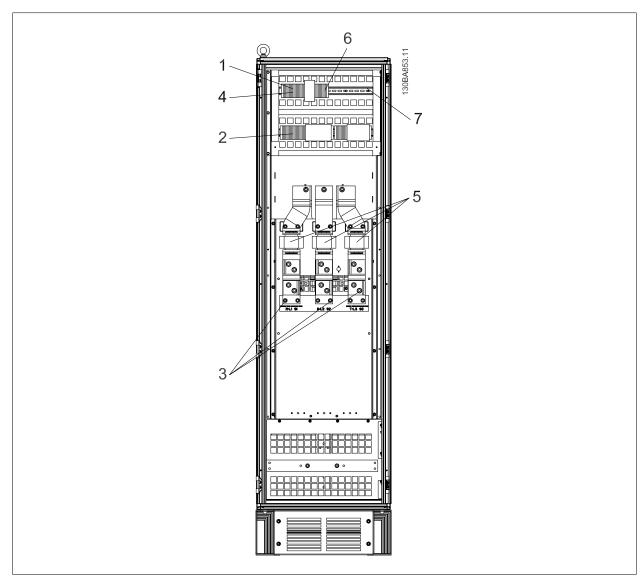


图 3.44: 选件柜, 机箱 F3 和 F4

- 1) Pilz 继电器端子
- 2) RCD 或 IRM 端子
- 3) 主电源
 - $\mathsf{R} \quad \mathsf{S} \quad \mathsf{T}$
 - 91 92 93
 - L1 L2 L3



3.6.2 接地

在安装变频器时需要考虑以下基本问题,以符合电磁兼容性(EMC)要求。

- 安全接地:请注意,变频器泄漏电流较大,为保证安全必须采取良好的接地措施。请执行地方安全法规。
- 高频接地: 地线长度应尽可能短。

应尽量降低连接不同接地系统的导体阻抗。通过最大限度地降低导体的长度,同时增加导体的横截面积,可以获得尽可能低的导体阻抗。

应使用尽可能低的高频阻抗,将不同设备的金属机柜安装在机柜背板上。这样可避免每台设备具有不同的高频电压,并可避免在连接设备的电缆中产生无 线电干扰电流。同时也可降低无线电干扰。

为获得较低的高频阻抗,可将设备的固定螺栓作为与背板连接的高频连接端子。这时必须除去固定点的绝缘漆或类似的绝缘材料。

3.6.3 其他保护措施 (RCD)

在符合地方安全法规要求的前提下,还可采用其他保护措施,其中包括 ELCB 继电器、多重保护接地或接地。

如果有接地故障,则故障电流中可产生直流分量。

如果使用 ELCB 继电器,则必须按照地方法规的要求进行安装。 继电器必须适用于对具有桥式整流电路以及具有上电瞬间对地泄漏电流的 3 相设备的保护。

另请参阅设计指南中的*特殊条件*章节。

3.6.4 射频干扰开关

主电源与地线绝缘

如果变频器由与其绝缘的主电源(IT 主电源,浮动三角形连接和接地三角形连接)或带有接地脚的 TT/TN-S 主电源供电,则建议通过参数 14-50 关闭射频干扰开关 (0FF)¹⁾ 。 有关进一步的参考信息,请参阅 IEC 364-3。 在需要获得最佳 EMC 性能,或使用并联电动机或使用长度在 25 m 以上的电动机电缆时,建议将参数 14-50 设为打开 [0N]。

1) 不适用于 525-600/690 V 的变频器。

在关闭(OFF)位置,机架与中间电路之间的内置射频干扰电容(滤波电容)被切断,以避免损坏中间电路并降低地容电流(符合 IEC 61800-3 标准)。 另请参阅应用说明书*由 IT 主电源供电的 VLT, MM. 90. CX. 02*。 使用能够与功率电子装置(IEC 61557-8)一起使用的绝缘监测器很重要。

3.6.5 转矩

所有电气连接均务必用正确的转矩拧紧。 转矩过低或过高都会导致电气 连接不良。 使用转矩扳手可以确保正确的转矩

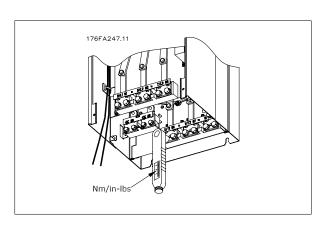


图 3.45: 总是使用转矩扳手来拧紧螺栓。



机箱	端子	转矩	螺栓尺寸
D1、D2、D3 和 D4	主电源	19 Nm (168 in-l	bs) M10
	电动机	19 Nm (108 In-1	DS) MIU
	负载	9.5 Nm (84 in-l	bs) M8
	共享/制动	9.5 Niii (64 III-I	DS) MO
E1 和 E2	主电源		
	电动机	19 Nm (168 in-l	bs) M10
	负载共享		
	制动	9.5 Nm (84 in-I	bs) M8
F1、F2、F3 和 F4	主电源	19 Nm (168 in-I	bs) M10
	电动机	19 Nm (108 In-1	DS) MIU
	负载共享	19 Nm (168 in-l	bs) M10
	制动	9.5 Nm (84 in-I	bs) M8
	反馈端子	19 Nm (168 in-I	bs) M10

表 3.3: 端子转矩

3.6.6 屏蔽电缆

为了确保较高的 EMC 抗干扰能力和较低的辐射性,务必要用正确方式连接屏蔽电缆和铠装电缆。

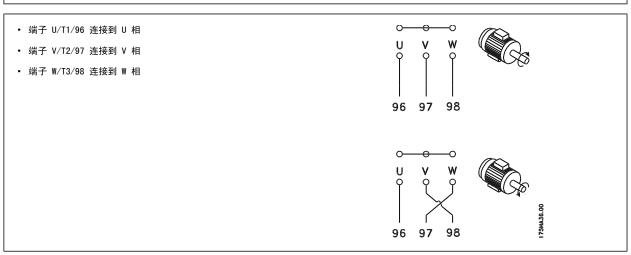
这些电缆可以用密封管或电缆夹来连接:

- EMC 电缆密封管: 使用普通电缆密封管即可确保最理想的 EMC 连接。
- EMC 电缆夹: 变频器附带了便于连接的电缆夹。

3.6.7 电动机电缆

电动机必须连接到端子 U/T1/96、V/T2/97、W/T3/98。 地线应与端子 99 相连。 变频器设备可以与任何类型的三相异步标准电动机一起使用。 出厂设置的旋转方向为顺时针方向。VLT 变频器的输出端连接如下:

端子号	功能	
96, 97, 98, 99	主电源 U/T1、V/T2、W/T3	
	接地	



更换电动机电缆的两个相或更改参数 4-10 的设置可改变其旋转方向。

F 机箱的建议/要求

建议的 F1/F3 接线: 电动机相位电缆的数量应为 2、4、6、8(2 的倍数), 从而将相同数量的线缆连接至逆变器模块的两个端子上。 建议: 逆变器模块端子之间以及相位的第一个公共点所用电缆长度相等。 建议的公共点为电动机端子。



建议的 F2/F4 接线: 电动机相位电缆的数量应为 3、6、9、12(3 的倍数), 从而将相同数量的线缆连接至逆变器模块的各个端子上。 建议,逆变器模块端子之间以及相位的第一个公共点所用线缆长度相等。 建议的公共点为电动机端子。

输出接线盒的建议: 电缆长度最短为 2.5 米,而各逆变器模块与接线盒公共端子上的电缆数量必须相等。



注意

如果改造应用的各相位需要数量不等的线缆,请向厂商咨询有关要求。

3.6.8 制动电缆

(仅在类型代码的第 18 位为字母 B 时才标配)。

端子号	功能
81, 82	制动电阻器端子

制动电阻器的连接电缆必须屏蔽。 通过电缆夹将屏蔽丝网与变频器的导电信号板及制动电阻器的金属机箱相连。 根据制动转矩确定制动电缆的横截面积。 有关安全安装的详细信息,另请参阅制动说明书 M1. 90. FX. YY 和 M1. 50. SX. YY。



请注意,端子上的直流电压可能高达 1099 VDC, 这取决于电源电压。

F 机箱的建议/要求

制动电阻器必须与各个逆变器的制动端子相连。

3.6.9 负载共享

(仅在类型代码的第 21 位为字母 D 时才增配)。

端子号	功能
88, 89	负载共享

连接电缆必须屏蔽,并且变频器至直流母线的最大长度为 25 米 (82 英尺)。通过负载共享可链接多台变频器的直流中间电路。



请注意,端子上的直流电压可能高达 1099 VDC。

负载共享功能要求使用其他设备。 有关详细信息,请与 Danfoss 联系。



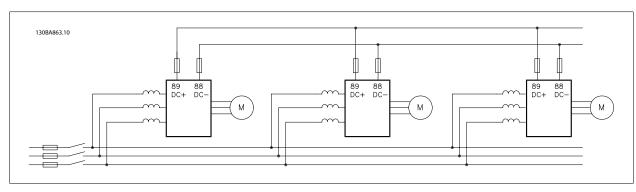


图 3.46: 可能的负载共享连接。

3.6.10 电气噪声防护

为实现最佳的 EMC 性能,在安装主电源电缆之前请安装 EMC 金属盖。

注意: 只有带射频干扰滤波器的设备才内含此 EMC 金属盖。

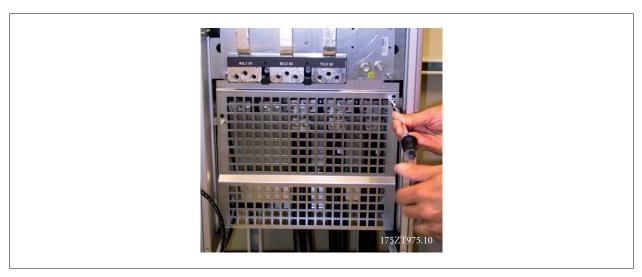


图 3.47: EMC 防护罩的安装。

3.6.11 主电源接线

主电源必须连接到端子 91、92 和 93 上。接地线与端子 93 右侧的端子相连。

端子号	功能
91, 92, 93	主电源 R/L1、S/L2、T/L3
94	接地



查看铭牌,确保变频器的主电源电压符合您工厂的电力供应情况。

确保该电力供应可以为变频器提供所需的电流。

如果设备没有内置的保险丝,则应确保所用的保险丝具有正确的额定电流规格。



3.6.12 外部风扇电源

当用直流电源为变频器供电,或者风扇必须使用独立电源来工作时,可以采用外接电源。 外部电源将被连接到功率卡。

端子号	功能
100、101	辅助电源 S、T
102、103	内部电源 S、T

功率卡上的连接器为冷却风扇提供了线电压连接。 出厂时安装的风扇由一条公共的交流线路供电(100 和 102 以及 101 和 103 之间的跳线)。 如果需要外部电源,则应取下跳线,并将电源连接到端子 100 和 101。 此时应使用一个 5 Amp 的保险丝来提供保护。 在 UL 应用中,这应该是 LittleFuse KLK-5 或与此等价的保险。

3.6.13 保险丝

支路保护:

为了防止整个系统发生电气和火灾危险,设备、开关装置和机器中的所有分支电路都必须根据国家/国际法规带有短路保护和过电流保护。

短路保护:

为避免电气或火灾危险,变频器必须带有短路保护。 Danfoss 建议使用下述保险丝,以便在变频器发生内部故障时为维修人员和设备提供保护。 变频器 针对电动机输出端的短路现象提供了全面的短路保护。

过电流保护

过载保护可以避免因系统中的电缆过热而导致的火灾危险。 变频器提供了内部过电流保护,该功能可用于上游的过载保护(不适用于 UL 应用)。 请参阅参数 4-18。 此外,也可以在系统中使用保险丝或断路器来提供过电流保护。 请始终根据国家/地区法规执行过电流保护。

保险丝必须是专为保护以下规格的电路而设计的: 最大可提供 100,000 A_{rms} (对称) 电流。

保险丝表 - 大功率型

规格/型 号	Bussmann E1958 JFHR2**	Bussmann E4273 T/JDDZ**	SIBA E180276 RKI/JDDZ	LittelFuse E71611 JFHR2**	Ferraz- Shawmut E60314 JFHR2**	Bussmann E4274 H/JDDZ**	Bussmann E125085 JFHR2*	内部 选件 Bussmann
P90K	FWH-	JJS-	2028220-	L50S-300	A50-P300	NOS-	170M3017	170M3018
	300	300	315			300		
P110	FWH-	JJS-	2028220-	L50S-350	A50-P350	NOS-	170M3018	170M3018
	350	350	315			350		
P132	FWH-	JJS-	206xx32-	L50S-400	A50-P400	NOS-	170M4012	170M4016
	400	400	400			400		
P160	FWH-	JJS-	206xx32-	L50S-500	A50-P500	NOS-	170M4014	170M4016
	500	500	500			500		
P200	FWH-	JJS-	206xx32-	L50S-600	A50-P600	NOS-	170M4016	170M4016
	600	600	600			600		

表 3.4: D 机箱, 380-500 V

- * 所显示的 Bussmann 170M 型保险丝使用的是 -/80 指示灯。这些保险丝在外置使用时,可以用具有相同尺寸和电流规格的 -TN/80 类型 T、-/110 或 TN/110 类型 T 指示灯式保险丝代替
- **为符合 UL 要求,可以使用 UL 认可的任何最低电压为 500 V 并且具有相应额定电流的保险丝。



规格/型号	Bussmann E125085 JFHR2	安培	SIBA E180276 JFHR2	Ferraz-Shawmut E76491 JFHR2	内部 选件 Bussmann
P37K	170M3013	125	2061032. 125	6. 6URD30D08A0125	170M3015
P45K	170M3014	160	2061032. 16	6. 6URD30D08A0160	170M3015
P55K	170M3015	200	2061032. 2	6. 6URD30D08A0200	170M3015
P75K	170M3015	200	2061032. 2	6. 6URD30D08A0200	170M3015
P90K	170M3016	250	2061032. 25	6. 6URD30D08A0250	170M3018
P110	170M3017	315	2061032. 315	6. 6URD30D08A0315	170M3018
P132	170M3018	350	2061032. 35	6. 6URD30D08A0350	170M3018
P160	170M4011	350	2061032. 35	6. 6URD30D08A0350	170M5011
P200	170M4012	400	2061032. 4	6. 6URD30D08A0400	170M5011
P250	170M4014	500	2061032. 5	6. 6URD30D08A0500	170M5011
P315	170M5011	550	2062032. 55	6. 6URD32D08A550	170M5011

表 3.5: D 机箱,525-690 V

规格/型号	Bussmann PN*	额定值	Ferraz	Siba
P250	170M4017	700 A, 700 V	6. 9URD31D08A0700	20 610 32. 700
P315	170M6013	900 A, 700 V	6. 9URD33D08A0900	20 630 32. 900
P355	170M6013	900 A, 700 V	6. 9URD33D08A0900	20 630 32.900
P400	170M6013	900 A, 700 V	6. 9URD33D08A0900	20 630 32. 900

表 3.6: E 机箱, 380-500 V

规格/型号	Bussmann PN*	额定值	Ferraz	Siba
P355	170M4017	700 A, 700 V	6. 9URD31D08A0700	20 610 32.700
P400	170M4017	700 A, 700 V	6. 9URD31D08A0700	20 610 32.700
P500	170M6013	900 A, 700 V	6. 9URD33D08A0900	20 630 32.900
P560	170M6013	900 A, 700 V	6. 9URD33D08A0900	20 630 32.900

表 3.7: E 机箱, 525-690 V

规格/型号	Bussmann PN∗	额定值	Siba	内部 Bussmann 选件
P450	170M7081	1600 A, 700 V	20 695 32.1600	170M7082
P500	170M7081	1600 A, 700 V	20 695 32.1600	170M7082
P560	170M7082	2000 A, 700 V	20 695 32. 2000	170M7082
P630	170M7082	2000 A, 700 V	20 695 32. 2000	170M7082
P710	170M7083	2500 A, 700 V	20 695 32. 2500	170M7083
P800	170M7083	2500 A, 700 V	20 695 32. 2500	170M7083

表 3.8: F 型机箱,线路保险丝,380-500 V

规格/型号	Bussmann PN*	额定值	Siba	内部 Bussmann 选件
P630	170M7081	1600 A, 700 V	20 695 32.1600	170M7082
P710	170M7081	1600 A, 700 V	20 695 32.1600	170M7082
P800	170M7081	1600 A, 700 V	20 695 32.1600	170M7082
P900	170M7081	1600 A, 700 V	20 695 32.1600	170M7082
P1M0	170M7082	2000 A, 700 V	20 695 32. 2000	170M7082

表 3.9: F 型机箱,线路保险丝,525-690 V



规格/型号	Bussmann PN*	额定值	Siba
P450	170M8611	1100 A, 1000 V	20 781 32.1000
P500	170M8611	1100 A, 1000 V	20 781 32.1000
P560	170M6467	1400 A, 700 V	20 681 32.1400
P630	170M6467	1400 A, 700 V	20 681 32.1400
P710	170M8611	1100 A, 1000 V	20 781 32.1000
P800	170M6467	1400 A, 700 V	20 681 32.1400

表 3.10: F 机箱, 逆变器模块直流线路保险丝, 380-500 V

规格/型号	Bussmann PN*	额定值	Siba
P630	170M8611	1100 A, 1000 V	20 781 32. 1000
P710	170M8611	1100 A, 1000 V	20 781 32. 1000
P800	170M8611	1100 A, 1000 V	20 781 32. 1000
P900	170M8611	1100 A, 1000 V	20 781 32. 1000
P1M0	170M8611	1100 A, 1000 V	20 781 32. 1000

表 3.11: F 机箱, 逆变器模块直流线路保险丝, 525-690 V

* 所显示的 Bussmann 170M 型保险丝使用的是 -/80 指示灯。这些保险丝在外置使用时,可以用具有相同尺寸和电流规格的 -TN/80 类型 T、-/110 或 TN/110 类型 T 指示灯式保险丝代替。

适用于在使用上述保险丝进行保护时能够提供不超过 100 000 rms 对称电流和最大电压为 500/600/690 V 的电路。

断路器表

为符合 UL 要求,可以使用 General Electric 生产的 类别编号为 SKHA36AT0800、最大电压为 600 Vac 并且带有下述额定插头的断路器。

规格/型号	额定插头的类别编号	安培
P90	SRPK800A300	300
P110	SRPK800A400	400
P132	SRPK800A400	400
P160	SRPK800A500	500
P200	SRPK800A600	600

表 3.12: D 机箱, 380-500 V

不符合 UL

如果不需要遵守 UL/cUL,我们建议使用下述保险丝,以确保符合 EN50178 的规定: 如果不采用建议的保险丝,在发生故障时可能对变频器造成不必要的损坏。

P90 - P200	380 - 500 V	gG 型	
P250 - P400	380 - 500 V	gR 型	



3.6.14 制动电阻器温度开关

转矩: 0.5-0.6 Nm (5 in-lbs)

螺钉尺寸: M3

该输入可用于监测外接制动电阻器的温度。 如果 104 和 106 之间的输入确立,变频器将在发出警告/报警 27 "制动 IGBT"后跳闸。 如果 104 和 105 之间的连接闭合,变频器将在发出警告/报警 27 "制动 IGBT"后跳闸。

常闭: 104-106 (出厂时安装有跳线)

常开: 104-105

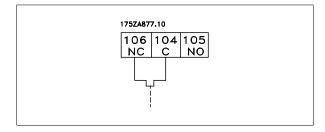
 端子号
 功能

 106, 104, 105
 制动电阻器温度开关。



如果制动电阻器的温度过高并且热控开关断开了,则变 频器将停止制动。 电动机将开始惯性运动。

必须安装 KLIXON 开关,它处于"常闭"位置。 如果 未使用此功能,则必须同时将 106 和 104 短路。



3.6.15 控制电缆的布线

请按照图中所示将所有控制电线固定到指定的控制电缆通路上。 记住用 正确方式连接屏蔽层,以确保最理想的抗电气干扰能力。

现场总线连接

请根据控制卡上的相关选件来进行连接。有关详细信息,请参阅相关的现场总线手册。 电缆必须放置在变频器的左内侧,并且应与其他控制电线固定在一起(见插图)。

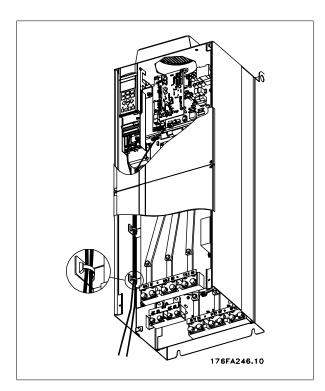


图 3.48: 控制电缆的线路。



在 IP 00 (机架式) 和 IP 21 (NEMA 1) 设备中,还可以如右图所示从设备顶部连接现场总线。 在 IP 21 (NEMA 1) 设备上,首先必须卸掉盖板。现场总线顶部连接的套件数量: 176F1742



图 3.49: 从顶部连接现场总线。

外接 24 伏直流电源的安装

转矩: 0.5 - 0.6 Nm (5 in-lbs) 螺钉尺寸: M3

编号	功能
35 (-), 36 (+)	外接 24 V 直流电源

外接 24 V 直流电源可用作控制卡及安装的任意选件卡的低压电源。这样完全可在未连接主电源的情况下对 LCP (包括参数设置)进行操作。请注意,连接 24 V 直流电源时将发出低压警告;但是,不会跳闸。



使用 24 V PELV 型直流电源可确保变频器控制端子使用正确的流电绝缘(PELV 型)。

3.6.16 访问控制端子

所有用于连接控制电缆的端子都位于 LCP 下方。 打开 IP21/54 设备的面板门或拆下 IP00 设备的箱盖,可以访问这些端子。

3.6.17 电气安装,控制端子

将电缆连接到端子上:

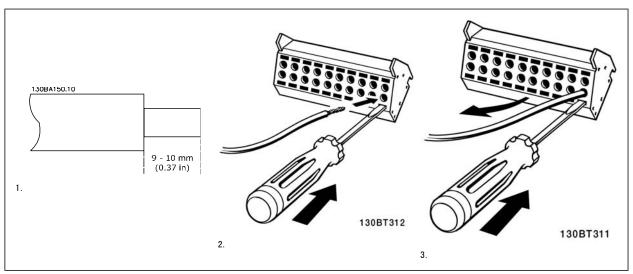
- 1. 剥去 9-10 mm 的绝缘层
- 2. 将螺丝刀 1)插入方孔中。
- 3. 将电缆插入相邻的圆孔中。
- 4. 抽出螺丝刀。 此时,电缆已安装到端子上。

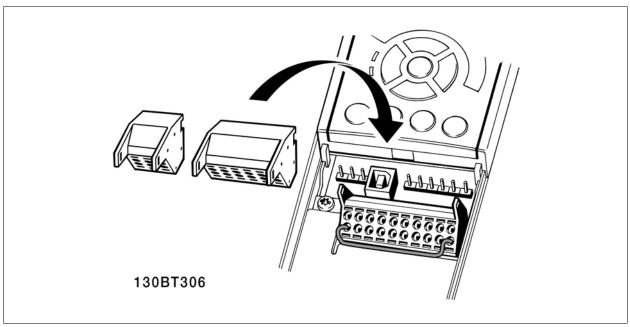
从端子上拆下电缆:

- 1. 将螺丝刀 1) 插入方孔中。
- 2. 拔出电缆。

¹⁾最大 0.4 x 2.5 mm









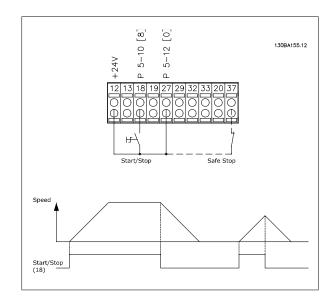
3.7 连接示例

3.7.1 启动/停止

端子 18 = 参数 5-10 [8] 启动

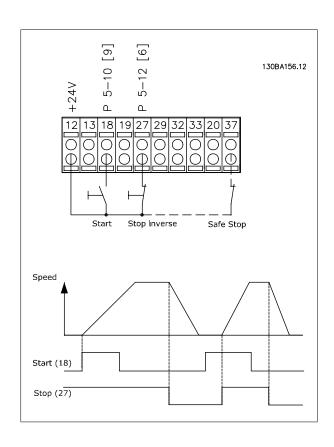
端子 27 = 参数 5-12 [0] 无功能 (默认值为惯性停车)

端子 37 = 安全停止



3.7.2 脉冲启动/停止

端子 18 = 参数 5-10 [9] *自锁启动* 端子 27= 参数 5-12 [6] *停止反逻辑* 端子 37 = 安全停止





3.7.3 加速/减速

端子 29/32 = 加速/减速:

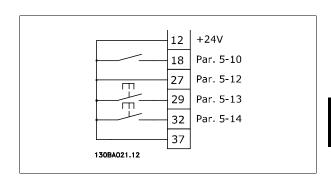
端子 18 数字输入 = 参数 5-10 [9] *启动*(默认值)

输入端子 27 = 参数 5-12 [19] *锁定参考值*

端子 29 =参数 5-13 [21] *加速*

端子 32 =参数 5-14 [22] *减速*

注意: 只有 FC x02 中才有端子 29 (x= 系列类型)。



3.7.4 电位计参考值

通过电位计的电压参照值:

参考值来源 1 = [1] *模拟输入 53* (默认值)

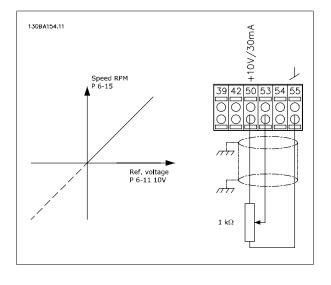
端子 53, 低电压 = 0 伏特

端子 53, 高电压 = 10 伏特

端子 53,参考值/反馈值下限 = 0 RPM

端子 53,参考值/反馈值上限 = 1500 RPM

开关 S201 = 关 (U)





3.8.1 电气安装,控制电缆

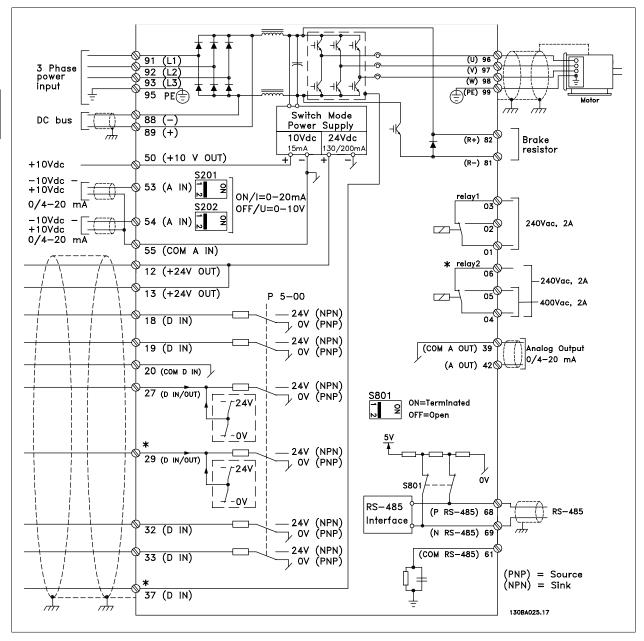


图 3.50: 图中显示了不带选件时的所有电气端子。

端子 37 用作安全停止功能的输入端子。 有关安全停止功能的安装说明,请参考变频器设计指南中的*安全停止功能的安装*部分。 另请参阅"安全停止和安全停止功能的安装"章节。

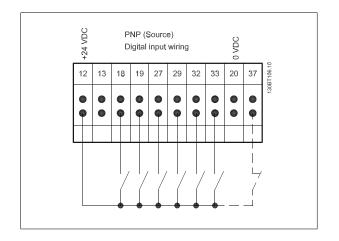
过长的控制电缆和模拟信号可能会由于主电源线的噪声而形成 50/60 Hz 的接地环路(这种情况非常少见,要取决于安装)。

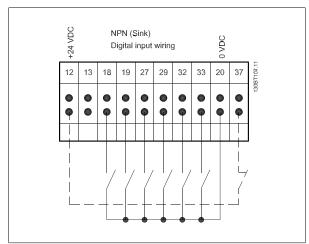
如果发生这种情况,则可能必须要破坏屏蔽或在屏蔽与机架之间插入一个 100 nF 的电容。

数字和模拟的输入输出必须分别连接到变频器的公共输入端(端子 20、55、39),以避免来自这两个组的接地电流影响其它组。 例如,打开数字输入可能会干扰模拟输入信号。



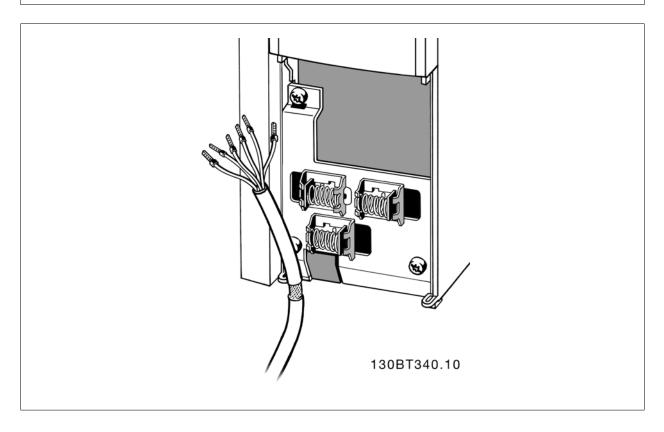
控制端子的输入极性





9

注意 控制电缆必须屏蔽/铠装。



按照变频器操作说明的介绍连接这些电缆。 记住用正确方式连接屏蔽 层,以确保最理想的抗电气干扰能力。



3.8.2 开关 \$201、\$202 和 \$801

开关 S201 (A53) 和 S202 (A54) 分别用于选择模拟输入端子 53 和 54 的电流配置 (0 到 20 mA) 或电压配置 (-10 到 10 V) 。

开关 S801 (BUS TER.) 可用于端接 RS-485 端口(端子 68 和 69)。

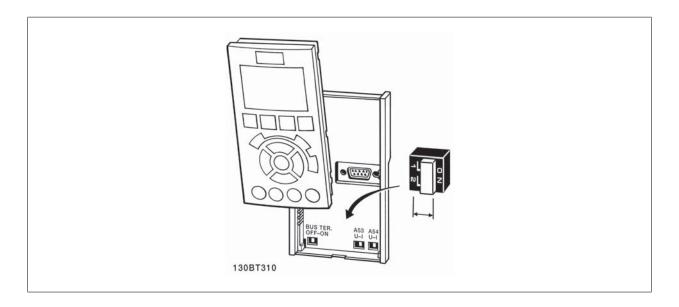
请参阅*电气安装*部分中*显示所有电气端子*的示意图。

默认设置:

S201 (A53) = 0FF (电压输入)S202 (A54) = 0FF (电压输入)S801 (总线端接) = 0FF



在更改 8201、8202 或 8801 的功能时,切勿用蛮力进行切换。 操作开关时,建议先拆下 固定装置(底座)。 当变频器带电时,切 勿操作这些开关。





3.9 最终设置和测试

3.9.1 最终设置和测试

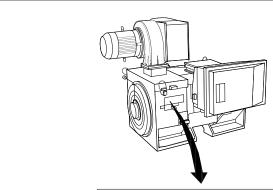
要对设置进行测试并且确保变频器运行,请执行以下步骤。

步骤 1. 找到电动机铭牌。



注意

电动机可能是星形 (Y) 或三角形接法连接(Δ)。 此信息位于电动机铭牌数据中。



THREE PHASE INDUCTION MOTOR					
MOD MCV 315E	Nr. 1	35189 12	04	IL/IN 6.5	
kW 400		PRIMARY		SF 1.15	П
HP 536	V 690	A 410.6	CONN Y	COSf 0.85 4	10
mm 1481	V	А	CONN	AMB 40 °	С
Hz 50	V	А	CONN	ALT 1000 n	n
DESIGN N	9	ECONDAF	RY	RISE 80 °	С
DUTY S1	V	А	CONN	ENCLOSURE IP2	3
INSUL I EFFICIENCY	/ % 95.8	% 100%	95.8% 75%	WEIGHT 1.83 to	on
△ CAUTION					

130BA767.10

步骤 2. 在该参数列表中输入电动机铭牌数据。

要访问此列表,请首先按 [QUICK MENU] (快捷菜单)键,然后选择"Q2快速设置"。

1.	电动机功率 [kW] 或电动机功率 [HP]	参数 1-20 参数 1-21
2.	电动机电压	参数 1-22
3.	电动机频率	参数 1-23
4.	电动机电流	参数 1-24
5.	电动机额定转速	参数 1-25

步骤 3. 启动自动电动机识别 (AMA)

通过执行 AMA,可以确保最佳性能。 AMA 会测量来自电动机模型等效图的数据。

- 1. 将端子 37 连接到端子 12 (如果提供了端子 37 的话)。
- 2. 将端子 27 连接到端子 12, 或将参数 5-12 设置为"无功能"(参数 5-12 [0])
- 3. 激活 AMA 参数 1-29。
- 4. 选择完全还是精简 AMA。 如果安装了正弦波滤波器,则只能运行精简 AMA,否则请在 AMA 过程中卸下正弦波滤波器。
- 5. 按 [OK] (确定) 键。 显示屏显示"按 [Hand on] (手动启动) 开始"。
- 6. 按 [Hand on] (手动启动)键。 一个进度条表明了是否正在运行 AMA。

运行过程中停止 AMA

1. 按 [OFF] (关)键 - 变频器将进入报警模式,显示器显示 AMA 已被用户终止。

AMA 执行成功

- 1. 显示屏显示"按[确定]完成 AMA"。
- 2. 按 [OK] (确定) 键退出 AMA 状态。



AMA 执行不成功

- 1. 变频器进入报警模式。 *警告和报警*一章对报警进行了说明。
- 2. [Alarm Log] (报警记录)中的"报告值"显示了 AMA 过程在变频器进入报警模式之前最后执行的测量操作。 这些报警的编号以及有关说明有助于进行疑难解答。 如果为了获得服务而与 Danfoss 联系,请务必提供报警编号和报警说明。



注意

执行不成功,通常是因为电动机铭牌数据注册不正确,或者是电动机与变频器之间的功率规格相差过大造成的。

步骤 4. 设置速度极限和加减速时间

最小参考值	参数 3-02
最大参考值	参数 3-03

表 3.13: 设置需要的速度极限和加减速时间。

电动机速度下限	参数 4-11 或 4-12
电动机速度上限	参数 4-13 或 4-14

加速时间 1	[e]	参数 3-41
减速时间 1	[6]	参数 3-42
170000000000000000000000000000000000000	[0]	D X 0 12
		加速时间 1 [s] 减速时间 1 [s]



3.10 附加连接

3.10.1 机械制动控制

在起降应用中,需要能够控制机电制动。

- 使用继电器输出或数字输出(端子 27 和 29)控制制动。
- 当变频器无法"支持"电动机时(例如因为负载过大),请将输出关闭(没有电压)。
- 对于带有机电制动的应用,请选择参数 5-4* 中的机械制动控制 [32]。
- 当电动机电流超过参数 2-20 中的预设值时,将解除制动。
- 当输出频率低于参数 2-21 或 2-22 中设置的频率,并且仅当变频器执行了停止命令时,制动器才会啮合。

如果变频器处于报警模式或过压状态,会立即开始机械制动。

3.10.2 电动机并联

变频器可控制多台并联的电动机。 电动机的总电流消耗不得超过变频器 的额定输出电流 $I_{M,N}$ 。



注意

仅在电缆较短时,才建议将系统的电缆连接到一个公共 接点(如下图所示)。



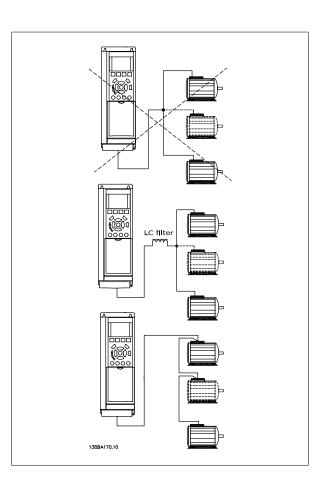
注意

当电动机并联时,不能使用参数 1-29 *自动电动机调整 (AMA)*。



主意

在具有并联电动机的系统中,不能将变频器的电子热敏 继电器(ETR)用作单个电动机的保护装置。 请为电动 机提供进一步的保护,例如,在每个电动机或单个热敏 继电器中使用热敏电阻(不宜使用断路器作为保护)。



如果电动机的规格相差较大,在启动和 RPM 值低时可能引发问题。原因是,小型电动机的定子欧姆电阻相对较高,它在启动和 RPM 值低时会要求较高的电压。

3.10.3 电动机热保护

变频器中的电子热敏继电器已通过 UL 认证,可用于保护单台电动机。为此,需要将参数 1-90 *电动机热保护*设置为 *ETR 跳闸*,并且将参数 1-24 *电动机电流,I_{M,N}* 设置为电动机的额定电流(参阅电动机铭牌)。

为了实现电动机热保护,还可以使用 MCB 112 PTC 热敏电阻卡选件。该卡通过了 ATEX 认证,可以为存在爆炸危险的区域(区域 1/21 和区域 2/22)中的电动机提供保护。有关详细信息,请参考*设计指南。*



4 如何编程

4.1 图形化和数字式 LCP

在对变频器进行设置时,最简单的方法是使用图形化本地控制面板 (102)。 如果使用数字式本地控制面板 (101),则需要查阅"变频器设计指南"。

4.1.1 如何在图形化 上编程

以下说明适用于图形化的 (102):

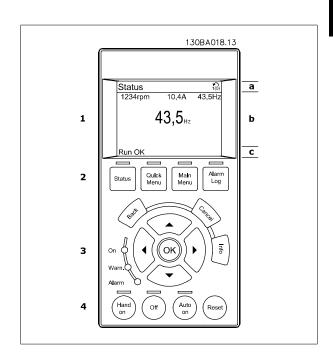
该控制面板分为四个功能组:

- 1. 带有状态行的图形显示器。
- 2. 菜单键和指示灯 用于更改参数和切换显示功能。
- 3. 导航键和指示灯(LED)。
- 4. 操作键和指示灯(LED)。

所有数据都显示在图形 显示屏中,显示[Status](状态)时最多可以 显示五项操作数据。

显示行:

- a. 状态行:显示图标和图形的 状态信息。
- b. 行 1-2: 操作员数据行,显示用户定义或选择的数据。 通过按 [Status] (状态)键,最多可以再增加一行。
- c. 状态行:显示文本的状态信息。

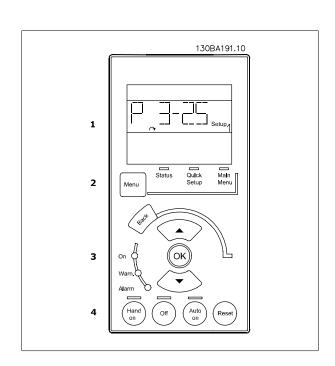


4.1.2 如何在数字式本地控制面板上编程

以下说明适用于数字式 (101):

该控制面板分为四个功能组:

- 1. 数字显示器。
- 2. 菜单键和指示灯 用于更改参数和切换显示功能。
- 3. 导航键和指示灯(LED)。
- 4. 操作键和指示灯(LED)。





4.1.3 初始调试

执行初始调试的最简单方法是: 首先按 Quick Menu(快捷菜单)按钮,然后使用 LCP 102 执行快速设置步骤(请按从左至右的顺序阅读下表)。 适用于开环应用的例子:

向下按				
Quick Menu		Q2 快捷菜单	OK)	
0-01 语言	(OK)	设置语言		
1-20 电动机功率	OK	设置电动机铭牌功率		
1-22 电动机电压	(OK)	设置铭牌电压		
1-23 电动机频率	OK	设置铭牌频率		
1-24 电动机电流	OK	设置铭牌电流		
1-25 电动机额定转速	OK	用 RPM 为单位设置铭牌转速		
5-12 端子 27 数字输入	OK	如果端子的默认值为 <i>惯性停车</i> ,则可以将此设置改为 <i>无功能</i> 。这样一来,在运行 AMA 时便不需要同端子 27 进行任何连接		
1-29 自动电动机调整	OK	设置所需的 AMA 功能。 建议启用完整 AMA		
3-02 最小参考值	(OK)	设置电动机主轴的最小速度		
3-03 最大参考值	(OK)	设置电动机主轴的最大速度		
3-41 斜坡 1 加速时间	(OK)	根据电动机同步速度 ns 来设置加速时间	+	
3-42 斜坡 1 减速时间	OK	根据电动机同步速度 ns 来设置减速时间		
3-13 参考值位置	(OK)	设置参考值必须从哪个位置工作		



4.2 快捷设置

改作: 力能: 定义在显示器中使用的语言。变频器可以提供 4 种不同的语言包。所有语言包都含有英语和德语、英语无法删除或操纵。 [0] * 英语 英语 语言包 1 - 4 中包含 [1] 德语 语言包 1 - 4 中包含 [2] 法语 语言包 1 中包含 [3] 丹麦语 语言包 1 中包含 [4] 西班牙语 语言包 1 中包含 [5] 意大利语 语言包 1 中包含 [6] 瑞典语 语言包 1 中包含 [7] 有兰语 语言包 1 中包含 [10] 中文 语言包 2 中包含 [20] 芬兰语 语言包 2 中包含 [20] 黄国英语 语言包 4 中包含 [22] 美国英语 语言包 4 中包含 [23] 新诺 语言包 3 中包含 [24] 新古 语言包 4 中包含 [25] 新古 语言包 4 中包含 [26] 新古 第言包 4 中包含 [27] 希腊语 语言包 2 中包含 [28] 新古 第言包 4 中包含 [29] 新古 语言包 2 中包含 [36] 斯洛文尼亚语 语言包 2 中包含 [40] 日语 语言包 2 中包含 [41] 出共语 语言包 2 中包含 [42] 张中文 语言包 4 中包含 [43] 从中区 语包
支持語 语言包 1 - 4 中包含 [1] 徳语 语言包 1 - 4 中包含 [2] 法语 语言包 1 中包含 [3] 丹麦语 语言包 1 中包含 [4] 西班牙语 语言包 1 中包含 [5] 意大利语 语言包 1 中包含 [6] 瑞典语 语言包 1 中包含 [7] 荷兰语 语言包 1 中包含 [10] 中文 语言包 2 中包含 [20] 芬兰语 语言包 1 中包含 [22] 美国英语 语言包 4 中包含 [27] 希腊语 语言包 4 中包含 [28] 葡萄牙语 语言包 4 中包含 [39] 韩语 语言包 2 中包含 [40] 日语 语言包 2 中包含 [41] 土耳其语 语言包 4 中包含 [42] 繁体中文 语言包 2 中包含
「日 徳语 語言包 1 - 4 中包含 日本 日本 日本 日本 日本 日本 日本 日
[2] 法语 语言包 1 中包含 [3] 丹麦语 语言包 1 中包含 [4] 西班牙语 语言包 1 中包含 [5] 意大利语 语言包 1 中包含 [6] 瑞典语 语言包 1 中包含 [7] 荷兰语 语言包 1 中包含 [10] 中文 语言包 2 中包含 [20] 芬兰语 语言包 4 中包含 [22] 美国英语 语言包 4 中包含 [27] 希腊语 语言包 4 中包含 [28] 葡萄牙语 语言包 3 中包含 [36] 斯洛文尼亚语 语言包 2 中包含 [40] 日语 语言包 2 中包含 [41] 土耳其语 语言包 4 中包含 [42] 繁体中文 语言包 2 中包含
[3] 丹麦语 语言包 1 中包含 [4] 西班牙语 语言包 1 中包含 [5] 意大利语 语言包 1 中包含 [6] 瑞典语 语言包 1 中包含 [7] 荷兰语 语言包 2 中包含 [20] 芬兰语 语言包 1 中包含 [22] 美国英语 语言包 4 中包含 [27] 希腊语 语言包 4 中包含 [28] 葡萄牙语 语言包 4 中包含 [36] 斯洛文尼亚语 语言包 3 中包含 [40] 日语 语言包 2 中包含 [41] 土耳其语 语言包 4 中包含 [42] 繁体中文 语言包 2 中包含
[4] 西班牙语 语言包 1 中包含 [5] 意大利语 语言包 1 中包含 [6] 瑞典语 语言包 1 中包含 [7] 荷兰语 语言包 2 中包含 [10] 中文 语言包 2 中包含 [20] 芬兰语 语言包 4 中包含 [22] 美国英语 语言包 4 中包含 [27] 希腊语 语言包 4 中包含 [28] 葡萄牙语 语言包 3 中包含 [36] 斯洛文尼亚语 语言包 3 中包含 [40] 日语 语言包 2 中包含 [41] 土耳其语 语言包 4 中包含 [42] 繁体中文 语言包 2 中包含
[5] 意大利语 语言包 1 中包含 [6] 瑞典语 语言包 1 中包含 [7] 荷兰语 语言包 2 中包含 [10] 中文 语言包 2 中包含 [20] 芬兰语 语言包 1 中包含 [22] 美国英语 语言包 4 中包含 [27] 希腊语 语言包 4 中包含 [28] 葡萄牙语 语言包 4 中包含 [36] 斯洛文尼亚语 语言包 2 中包含 [40] 日语 语言包 2 中包含 [41] 土耳其语 语言包 4 中包含 [42] 繁体中文 语言包 2 中包含
「日日
[7] 荷兰语 语言包1中包含 [10] 中文 语言包1中包含 [20] 芬兰语 语言包1中包含 [22] 美国英语 语言包4中包含 [27] 希腊语 语言包4中包含 [28] 葡萄牙语 语言包4中包含 [36] 斯洛文尼亚语 语言包3中包含 [39] 韩语 语言包2中包含 [40] 日语 语言包2中包含 [41] 土耳其语 语言包4中包含 [42] 繁体中文 语言包2中包含
[10] 中文 语言包 2 中包含 [20] 芬兰语 语言包 1 中包含 [22] 美国英语 语言包 4 中包含 [27] 希腊语 语言包 4 中包含 [28] 葡萄牙语 语言包 4 中包含 [36] 斯洛文尼亚语 语言包 3 中包含 [39] 韩语 语言包 2 中包含 [40] 日语 语言包 2 中包含 [41] 土耳其语 语言包 4 中包含 [42] 繁体中文 语言包 2 中包含
[20] 芬兰语 语言包 1 中包含 [22] 美国英语 语言包 4 中包含 [27] 希腊语 语言包 4 中包含 [28] 葡萄牙语 语言包 4 中包含 [36] 斯洛文尼亚语 语言包 3 中包含 [39] 韩语 语言包 2 中包含 [40] 日语 语言包 2 中包含 [41] 土耳其语 语言包 4 中包含 [42] 繁体中文 语言包 2 中包含
[22] 美国英语 语言包 4 中包含 [27] 希腊语 语言包 4 中包含 [28] 葡萄牙语 语言包 4 中包含 [36] 斯洛文尼亚语 语言包 3 中包含 [39] 韩语 语言包 2 中包含 [40] 日语 语言包 2 中包含 [41] 土耳其语 语言包 4 中包含 [42] 繁体中文 语言包 2 中包含
[27] 希腊语 语言包 4 中包含 [28] 葡萄牙语 语言包 4 中包含 [36] 斯洛文尼亚语 语言包 3 中包含 [39] 韩语 语言包 2 中包含 [40] 日语 语言包 2 中包含 [41] 土耳其语 语言包 4 中包含 [42] 繁体中文 语言包 2 中包含
[28] 葡萄牙语 语言包 4 中包含 [36] 斯洛文尼亚语 语言包 3 中包含 [39] 韩语 语言包 2 中包含 [40] 日语 语言包 2 中包含 [41] 土耳其语 语言包 4 中包含 [42] 繁体中文 语言包 2 中包含
[36] 斯洛文尼亚语 语言包 3 中包含 [39] 韩语 语言包 2 中包含 [40] 日语 语言包 2 中包含 [41] 土耳其语 语言包 4 中包含 [42] 繁体中文 语言包 2 中包含
[39] 韩语 语言包 2 中包含 [40] 日语 语言包 2 中包含 [41] 土耳其语 语言包 4 中包含 [42] 繁体中文 语言包 2 中包含
[40] 日语 语言包 2 中包含 [41] 土耳其语 语言包 4 中包含 [42] 繁体中文 语言包 2 中包含
[41] 土耳其语 语言包 4 中包含 [42] 繁体中文 语言包 2 中包含
[42] 繁体中文 语言包 2 中包含
[43] 保加利亚语 语言包 3 中包含
[44] 塞尔维亚语 语言包 3 中包含
[45] 罗马尼亚语 语言包 3 中包含
[46] 匈牙利语 语言包 3 中包含
[47] 捷克语 语言包 3 中包含
[48] 波兰语 语言包 4 中包含
[49] 俄语 语言包 3 中包含
[50] 泰语 语言包 2 中包含
[51] 印度尼西亚语 语言包 2 中包含

1-20 电动机功率

范围:

400. V*

功能:

同规格有关 [0.09 - 1200 kW]

根据电动机铭牌数据以 kW 为单位输入电动机的标称功率。 其默认值对应于设备的标称额定输出。该参数在电动机运行过程中无法调整。 该参数仅在参数 0-03 为*国际* [0] 时才会显示在 LCP 中。



注意

四个低于 VLT 额定值的功率, 1 个高于 VLT 额定值的功率。

1-22	电动机电压	

[10. - 1000. V]

范围: 功能:

根据电动机铭牌数据输入电动机额定电压。 其默认值对应于设备的标称额定输出。

该参数在电动机运行过程中无法调整。



1-23 电动机频率

选项:

功能:

最小 - 最大电动机频率: 20 - 1000 Hz。

从电动机的铭牌数据选择电动机的频率值。如果选择了 50 Hz 或 60 Hz 以外的值,则需要调整参数 1-50 至参数 1-53 中同负载无关的设置。如果 230/400 V 电动机以 87 Hz 运行,请设置 230 V/50 Hz 时的铭牌数据。根据 87 Hz 的应用来调整参数 4-13 *电动机速度上限 [RPM]* 和参数 3-03 *最大参考值*。

[50] * 当参数 0-03 = "国际"时,为 50 Hz

[60] 当参数 0-03 = "美国"时,为 60

Hz

1-24 电动机电流

范围:

功能:

7. 20 A* [0. 10 - 10000. 00 A]

根据电动机的铭牌数据输入电动机的额定电流值。 这个数据用于计算电动机转矩、电动机热保护等

该参数在电动机运行过程中无法调整。

1-25 电动机额定转速

范围:

功能:

同规格有关 [100 - 60,000 RPM]

*

根据电动机的铭牌数据输入电动机的额定转速值。这个数据用于计算自动电动机补偿。

该参数在电动机运行过程中无法调整。

5-12 端子 27 数字输入

选项:

功能:

从现有的数字输入范围选择功能。

无功能	[0]
复位	[1]
惯性停车	[2]
惯性/复位反逻辑	[3]
快停反逻辑	[4]
直流制动反逻辑	[5]
停止反逻辑	[6]
启动	[8]
自锁启动	[9]
反向	[10]
启动反转	[11]
启用正向启动	[12]
启用反向启动	[13]
点动	[14]
预置参考值位 0	[16]
预置参照值位 1	[17]
预置参考值位 2	[18]
锁定参考值	[19]
锁定输出	[20]
加速	[21]
减速	[22]
菜单选择位 0	[23]
菜单选择位 1	[24]
升速	[28]
减速	[29]
脉冲输入	[32]
加减速低位	[34]
加减速高位	[35]
电源故障反逻辑	[36]
数字电位计升高	[55]
数字电位计降低	[56]
数字电位计清零	[57]
复位计数器 A	[62]
复位计数器 B	[65]
支 四 月 双 紀 日	[03]



1-29 自动电动机调整 (AMA)

选项:

功能:

AMA 功能通过在电动机静止时自动优化高级电动机参数 (参数 1-30 至参数 1-35) 来优化电动机的

选择 [1] 或 [2] 后按下 [Hand on] (手动启动) 键即可激活 AMA 功能。 另请参阅自动电动机调整 一节。 在经过一段正常运行后,显示器会显示: "按 [OK] (确定)完成 AMA"。 按下 [OK] (确定)键后,即可开始运行变频器。

该参数在电动机运行过程中无法调整。

[0] * 关

[1] 启用完整 AMA

对定子电阻 R_S 、转子电阻 R_r 、定子漏抗 X_1 、转子漏抗 X_2 和主电抗 X_h 执行 AMA。

FC 301: 完整 AMA 并不包括针对 FC 301 的 X_h 测量。 此时将从电动机的数据库来确定 X_h 值。

为获得最佳启动性能,可以对参数 1-35 主电抗(Xh)进行调整。

[2] 启用精简 AMA 仅对系统的定子电阻 R。执行精简 AMA。 如果在变频器和电动机之间使用了 LC 滤波器,请选择此选项。

注意:

- 为实现对变频器的最佳识别,请在冷电动机上运行 AMA。
- 当电动机正在运行时无法执行 AMA。
- · 对永磁电动机无法执行 AMA。



注意

必须正确设置电动机参数 1-2*(电动机数据),因为它们是 AMA 算法的一部分。 只有执行 AMA,才能使电动机获得最佳的动态性 能。 整个过程可能最多需要 10 分钟,具体时间取决于电动机的额定功率。



注意

在执行 AMA 期间要避免生成外加转矩。



注意

如果更改了参数 1-2*(电动机数据)中的某一项设置,高级电动机参数 1-30 至 1-39 将恢复为默认设置。

3-02 最小参考值

范围:

功能:

0.000 单位 [-100000.000 - 参数 3-03]

*

3-03 最大参考值

范围:

功能:

1500.000* [参数 3-02 - 100000.000]

输入最大参考值。最大参考值是通过汇总所有参考值而获得的最大值。

最大参考值单位取决于:

- 在参数 1-00 配置模式中选择的配置:如果选择 切环速度 [1],则为 RPM;如果选择 转矩 [2],则为 Nm。
- 在参数 3-01 参考值/反馈单位中选择的单位。



3-41 加减速 1 加速时间

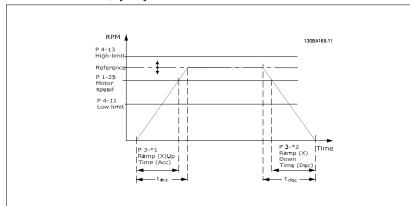
范围:

同规格有关 [0.01 - 3600.00 s]

功能:

输入加速时间,即从 0 RPM 加速到电动机同步速度 n_s 的加速时间。 所选的加速时间应该使加速期间的输出电流不会超过参数 4-18 中的电流极限。 值 0.00 对应于速度模式中的 0.01 秒。 请参阅参数 3-42 中的减速时间。

阅参数 3-42 中的減速的間。
参数 3-41 =
$$\frac{t_{acc}[s] \times n_s[RPM]}{\Delta ref[RPM]}$$



3-42 斜坡 1 减速时间

范围:

同规格有关 [0.01 - 3600.00 s]

功能:

输入减速时间,即从电动机同步速度 n_s 减速到 0 RPM 的时间。 所选择的减速时间不应使逆变器因为电动机的发电运行而发生过压,也不应使所生成的电流超过在参数 4-18 中设置的电流极限。值 0.00 对应于速度模式中的 0.01 秒。 请参阅参数 3-41 中的加速时间。

$$3 - 42 = \frac{t_{dec}[s] \times n_s[RPM]}{\Delta ref[RPM]}$$



4.3 参数列表

<u>运行过程中更改</u>

"真"表示参数可在变频器运行时更改,而"假"表示只有将变频器停止后才能进行更改。

4 组菜单

"所有菜单": 可以在 4 组菜单的每一组中分别设置参数,即,一个参数可以有 4 个不同的数据值。

"单个菜单": 所有菜单中的数据值都相同。

<u>转换索引</u>

该数字表示向变频器写入或从中读取数据时将使用的转换数字。

转换索引	100	67	6	5	4	3	2	1	0	-1	-2	-3	-4	-5	-6
转换因数	1	1/60	1000000	100000	10000	1000	100	10	1	0. 1	0. 01	0. 001	0. 0001	0. 00001	0. 000001

数据类型	说明	类型
2	8 位整数	Int8
3	16 位整数	Int16
4	32 位整数	Int32
5	8 位无符号整数	Uint8
6	16 位无符号整数	Uint16
1	32 位无符号整数	Uint32
9	可见字符串	VisStr
33	2 个字节的规格化值	N2
35	16 位序列的布尔变量	V2
54	不带日期的时差	TimD

有关数据类型 33、35 和 54 的详细信息,请参阅该变频器设计指南。



变频器的参数被分成不同的参数组,这为用户选择适当的参数来实现变频器的最佳运行状态提供了方便。

0-xx 参数组: 运行和显示参数,用于变频器的基本设置

1-xx 参数组:负载和电动机参数,包括所有同负载和电动机有关的参数

2-xx 参数组:制动参数

3-xx 参数组:参考值和加减速参数,包括数字电位计功能

4-xx 参数组: 警告极限、极限设置和警告参数

5-xx 参数组: 数字输入和输出参数,包括继电器控制

6-xx 参数组: 模拟输入和输出参数

7-xx 参数组: 控制参数,用于设置速度和过程控制

8-xx 参数组:通讯和选件参数,用于设置 FC RS485 和 FC USB 端口参数。

9-xx 参数组: Profibus 参数

10-xx 参数组: DeviceNet 和 CAN 现场总线参数

13-xx 参数组: 智能逻辑控制参数

14-xx 参数组: 特殊功能参数

15-xx 参数组: 变频器信息参数

16-xx 参数组: 读数参数

17-xx 参数组: 编码器选件参数

32-xx 参数组: MCO 305 基本参数

33-xx 参数组: MCO 305 高级参数

34-xx 参数组: MCO 数据读数参数



4. 3. 1	4.3.1 0-** 操作/显示						
Par. No.	. Parameter description	Default value	4-set-up	FC 302	Change during	Conver-	Type
#				only	operation	sion index	
0-0* 基本设置	本设置						
0-01	湖市	[0] 英语	1 set-up		TRUE	1	Uint8
0-02	电动机速度单位	[0] RPM	2 set-ups		FALSE	1	Uint8
0-03	区域性设置	[0] 国际	2 set-ups		FALSE	ı	Uint8
0-04	上电工作状态	[1] 停止并保存给定值	All set-ups		TRUE	1	Uint8
0-1* 菜单操作	单操作						
0-10	有效设置	[1] 禁単 1	1 set-up		TRUE	1	Uint8
0-11	编辑设置	[1] 紫単 1	All set-ups		TRUE	1	Uint8
0-12	此菜单连接到	[0] 未链接	All set-ups		FALSE	1	Uint8
0-13	读联接的菜单	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
0-14	读编辑菜单/通道	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
0-2* LCP							
0-20	显示行 1.1(小)	1617	All set-ups		TRUE	1	Uint16
0-21	显示行 1.2(小)	1614	All set-ups		TRUE	1	Uint16
0-22	显示行 1.3(小)	1610	All set-ups		TRUE	1	Uint16
0-23	显示行 2(大)	1613	All set-ups		TRUE	1	Uint16
0-24	显示行 3(大)	1602	All set-ups		TRUE	ı	Uint16
0-25	个人菜单	ExpressionLimit	1 set-up		TRUE	0	Uint16
0-3* LCP	щ						
0-30	用户定义读数的单位	[0] 无	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
0-31	用户定义读数的最大值	0.00 CustomReadoutUnit	All set-ups		TRUE	-2	Int32
0–32	用户定义读数的最大值	100.00 CustomReadoutUnit	All set-ups		TRUE	-2	Int32
0-4* LCP	p 键盘						
0-40	LCP 的手动启动键	[1] 启用	All set-ups		TRUE	1	Uint8
0-41	LCP 的停止键	[1] 启用	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
0-42	LCP 的自动启动键		All set-ups		TRUE	1	Uint8
0-43	LCP 的复位键	[1] 启用	All set-ups		TRUE	_	Uint8
0-5* 复#	复制/保存						
0-20	LCP 复制	[0] 不复制	All set-ups		FALSE	ı	Uint8
0–51	菜单复制	[0] 不复制	All set-ups		FALSE	_	Uint8
0-6* 晚岛	_						
09-0	扩展菜单密码	100 N/A	1 set-up		TRUE	0	Int16
0-61	扩展菜单无密码	[0] 完全访问	1 set-up		TRUE	1	Uint8
0–65	快捷菜单密码	200 N/A	1 set-up		TRUE	0	Int16
99-0	快捷菜单无密码	[0] 完全访问	1 set-up		TRUE	1	Uint8
0-67	Bus Password Access	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16



4.3.2	4.3.2 1-** 负载/电动机						
Par. No. #	o. Parameter description	Default value	4-set-up	FC 302	Change during	Conver-	Туре
† †	一般设置						
1-00	配置模式	l lun	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
10-1	电动控制原理	llnu	All set-ups		FALSE	1	Uint8
1-02	磁通矢量电动机反馈源	[1] 24V 编码器	All set-ups	×	FALSE	1	Uint8
1-03	转矩特性	[0] 恒转矩	All set-ups		TRUE	1	Uint8
1-04	过载模式	[0] 高转矩	All set-ups		FALSE	ı	Uint8
1-05	本地模式配置	[2] 模式选择参数 1-00	All set-ups		TRUE	1	Uint8
# # #	-1* 电动机选择						
1-10	电动机结构	 	All set-ups		FALSE	1	Uint8
1-2* 电	电动机数据						
1–20	电动机功率 [kW]	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	-	Uint32
1-21	电动机功率 [HP]	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	-2	Uint32
1-22	电动机电压	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	0	Uint16
1-23	电动机频率	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	0	Uint16
1-24	电动机电流	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	2	Uint32
1–25	电动机额定转速	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	49	Uint16
1–26	电动机持续额定转矩	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	Τ	Uint32
1-29	自动电动机调整(AMA)	※ [0]	All set-ups		FALSE	ı	Uint8
	高级电动机数据						
1–30	定子阻抗 (Rs)	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	4-	Uint32
1-31	转子阻抗(Rr)	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	4	Uint32
1–33	定子漏抗(X1)	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	4-	Uint32
1-34	转子漏抗(X2)	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	4	Uint32
1–35	主电抗(Xh)	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	-4	Uint32
1–36	铁损阻抗(Rfe)	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	ဗု	Uint32
1–37	d 轴电感 (Ld)	ExpressionLimit	All set-ups	×	FALSE	-4	Int32
1–39	电动机极数	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	0	Uint8
1–40	1000 RPM 时的后 EMF	ExpressionLimit	All set-ups	×	FALSE	0	Uint16
1-41	电动机角度偏置	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Int16
	与负载无关的设置						
1–50	零速时的电动机磁化	100 %	All set-ups		TRUE	0	Uint16
1-21	正常磁化的最小速度 [RPM]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	67	Uint16
1–52	正常磁化的最小速度 [Hz]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	Τ	Uint16
1–53	模型切换频率	ExpressionLimit	All set-ups	×	FALSE	-	Uint16
1-55		ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	Τ	Uint16
1–56	V/f 特性 - F	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	Т	Uint16



100 % ressionLimit 100 % 5 ms 100 % 100 % 6 ms 100 % 100 % 100 % 100 % 100 % 100 % 100 % 100 % 100 % 100 ms	EXTENSION OF THE PROPERTY OF T	100 % ressionLimit 100 % 5 ms 100 % 3] 无源负载 ressionLimit	All set-ups All set-ups All set-ups		TRUE	0	Int16 Int16
清差补偿 ExpressionLimit 消差补偿时间 ExpressionLimit 共振衰減时间 100 % 共振衰減时间 5 ms 氏型量小偿重 100 % 長小假量 ExpressionLimit 最小保重 ExpressionLimit 最小保重 ExpressionLimit 局动证经 [0] 蒸期 局动证经 [10] 蒸用 局动地流 ExpressionLimit 房山水 ExpressionLimit 停止功能 [0] 禁用停车/延迟 停止功能 ExpressionLimit 精确停止功能 [0] 精确减速停止 精确停止过度 [0] 精确减速停止 自动机热保护 [0] 素确确定 自动机热保护 [0] 素子导 自动机热保护 [0] 素子导 成Y 体感器处现 [0] 张子号 KY 传感器处现 [0] KY 传感器处现	Exp Exp Exp Exp Exp Exp Exp Exp Exp Exp	ressionLimit ressionLimit 100 % 5 ms 100 % 0] 无源负载 ressionLimit	All set-ups All set-ups		-		Int16
(Exp [Exp	ressionLimit 100 % 5 ms 5 ms 500 % 100 % ressionLimit	All set-ups		TRUE	0	
共振衰減 共振衰減 技術衰減 (低速量小电流 (免數类型 最小惯量 最小惯量 最小價量 局动能度 [PPM] [0] 无源负载 (D) 表別 (D) 数用 (D) 数件停车 (PLD)能的最小速度 (PLD)能 (D) 数件停车 (D) 数件等 (D) 数件等 ([Exp	100 % 5 ms 100 % 107 无源负载 ressionLimit	A11 + 114		TRUE	-2	Uint16
共振衰減时间 5 ms (性速震小电流 100 % (転速電小电流 (5) 无線型 最小機量 ExpressionLimit 局が延度 (6) 素用 局が速度 [RPM] (7) 紫州 局が速度 [RPM] ExpressionLimit 局が速度 [RPM] (7) 機性停本 停止消整 (7) 機性停本 停止功能 (7) 機性停本 停止功能 (7) 機体停本 停止功能 (7) 機体停本 有限停止功能 (7) 精确停止比测度 中功能放保財 (7) 所属 自动机热保財 (7) 所属 自动机热保財 (7) 所屬 財務 衛星 (7) 所屬 大保財 (7) 所屬 大保財 (8) 表別 大財 传感器 (7) 下保財 大財 传感器 (7) 下保財	[Exp	5 ms 100 %] 无源负载 ressionLimit ressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Uint16
(成速最小电流	Exp Exp Exp	100 %]] 无源负载 ressionLimit ressionLimit	All set-ups		TRUE	-P	Uint8
负载类型 最小價量 [0] 无源负载 扇动理整 同动如能 同动地形 飞车启动 飞车启动 飞车启动 飞车启动 飞车启动 飞车启动 飞车启动 高功速度 [hz] 0.0 s [0] 禁用 Express ionLimit Express ionLimit Express ionLimit Express ionLimit Express ionLimit Express ionLimit Express ionLimit 有确停止功能 精确停止现度补偿延迟 [0] 惯性停车 0.00 A 停止功能 精确停止速度补偿延迟 目动机热保护 自动机热保护 电动机热保护 目动机外部风扇 [0] 形条符 100000 N/A 中动机热保护 持领电阻源 放射电阻源 从数电阻源 KYY 传感器类型 [0] 无保护 100000 N/A KYY 传感器类型 [0] 形式 传感器	Exp Exp Exp [53]] 无源负载 ressionLimit ressionLimit	All set-ups	×	TRUE	0	Uint8
最小惯量 Express ionLimit 启动调整 Express ionLimit 自动证法 0.0 s 自动证法 0.0 s 自动速度 [2] 惯性停车/延迟 自动速度 [Na) 法 自动速度 [Na) 法 自动速度 [Na) 法 自动速度 [Na) 法 停止功能 Express ionLimit 停止功能 Express ionLimit 情境停止功能的最小速度 [Na) 情報停止,mit 精确停止过数器值 [Na) 精确φ止流度补偿延迟 自动机热保护 10 ms 自动机热保护 [0] 无保护 自动机外部风扇 [0] 无保护 放射性阻源 [0] 无保护 KTY 传感器 * [0] KTY 传感器 1	Ext	ressionLimit ressionLimit	All set-ups	×	TRUE	ı	Uint8
最大惯量 Express ionLimit 局动域层 同动功能 0.0 s 局动速层 (本自动速度 同动速度 [RPM] 0.0 s 自动速度 [RPM] Express ionLimit Expres	Exp	ressionLimit	All set-ups	×	FALSE	4-	Uint32
自动項整 0.0 s 自动功能 [0] 懐性等年/延迟 自动速度 [RPM] ExpressionLimit 自动速度 [RPM] ExpressionLimit 自动速度 [RPM] ExpressionLimit 自动速度 [RPM] ExpressionLimit 停止功能 [0] 惯性停车 [RPM] 停止功能 ExpressionLimit 停止功能 ExpressionLimit 有場中止功能 ExpressionLimit 精确停止対態 [0] 精确减速停止 財務确決を担め 10 ms 自动机热保护 [0] 无保护 自动机外部区扇 [0] 无保护 財政の扇 [0] 无保护 大大 中国原源 [0] 无保护	[2]		All set-ups	×	FALSE	4-	Uint32
Pap de	[2]						
Pada by the pad	[2]	0.0 s			TRUE	-	Uint8
飞车启动 飞车启动 启动速度 [RPM] Express ionLimit 启动速度 [hz] Express ionLimit 启动电流 0.00 A 停止调整 [0] 惯性停车 停止功能最低速停止功能器值 Express ionLimit 精确停止功能器值 [0] 精确速停止 精确停止现度补偿延迟 10 ms 电动机热保护 [0] 无保护 电动机热保护 [0] 无保护 电动机热保护 [0] 无保护 根包电照源 [0] 无保护 KTY 传感器*型 [0] KTY 传感器		惯性停车/延迟	All set-ups		TRUE	1	Uint8
自动速度 [RPM] Express ion Limit 自动电流 Express ion Limit 停止调整 0.00 A 停止功能 Express ion Limit 停止功能 Express ion Limit 精确停止功能的最小速度 [Hz] Express ion Limit 精确停止过效器值 100000 N/A 精确停止过效器值 10 ms 电动机热保护 [0] 无保护 自动机外部风扇 [0] 无保护 放射电阻源 [0] 无保护 KTY 传感器*型 [0] KTY 传感器		[0] 禁用	All set-ups		FALSE	ı	Uint8
启动速度 [hz] Express ion Limit 局动电流 0.00 A 停止功能 [0] 惯性停车 停止功能最低速停止功能 Express ion Limit 精确停止功能 Express ion Limit 精确停止功能 [0] 精确减速停止 精确停止功能 100000 N/A 精确停止速度补偿延迟 10 ms 电动机热保护 [0] 无保护 电动机外部风扇 [0] 无保护 热敏电阻源 [0] 无保护 KTY 传感器类型 [0] KTY 传感器	Exp	ressionLimit	All set-ups		TRUE	29	Uint16
停止调整 0.00 A 停止功能 [0] 惯性停车 停止功能最低速 ExpressionLimit 停止功能最低速 ExpressionLimit 精确停止功能 ExpressionLimit 精确停止功能 [0] 精确速停止 精确停止速度补偿延迟 100000 N/A 电动机热保护 [0] 无保护 电动机外部风扇 [0] 无保护 放射曲度 [0] 无保护 放射曲度 [0] 无保护 放射电阻源 [0] 无保护 水内、传应器类型 [0] 不 KTY 传应器类型 [0] KTY 传成器	Exp	ressionLimit	All set-ups		TRUE	Τ	Uint16
停止功能 [0] 惯性停车 停止功能 ExpressionLimit 停止功能 ExpressionLimit 停止功能的最小速度 [Hz] ExpressionLimit 精确停止功能 [0] 精确速停止 精确停止计数器值 1000000 N/A 精确停止速度补偿延迟 10 ms 电动机热保护 [0] 无保护 电动机外部风扇 [0] 无保护 热敏电阻源 [0] 无保护 KTY 传唤器**型 [0] KTY 传唤器		0.00 A	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
停止功能 [0] 惯性停车 停止功能處低速 停止功能的最小速度 [hz] Express ion Limit Express ion Limit Family Express ion Limit Family Family Express ion Limit Family Express ion Limit Family Express ion Limit Family Express ion Limit Family Family F							
停止功能最低速 特确停止功能的最小速度 [hz] Express ion Limit Family Express ion Limit family Express ion Limit [0] 精确速度 [n] 精确停止功能 [0] 精确速度 [n] 电动机温度 10 ms 电动机热保护 [0] 无保护 电动机热保护 [0] 无保护 根徵电阻源 [0] 无保护 KTY 传感器 表型 [0] KTY 传感器 [n])] 惯性停车	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
停止功能的最小速度 [Hz] Express ionLimit 精确停止功能 [0] 精确减速停止 精确停止进度补偿延迟 100000 N/A 电动机温度 [0] 无保护 电动机外部风扇 [0] 无保护 热敏电阻源 [0] 无 KTY 传感器类型 [0] KTY 传感器	Exp	ressionLimit	All set-ups		TRUE	29	Uint16
精确停止功能 [0] 精确减速停止 精确停止计数器值 100000 N/A 精确停止进度补偿延迟 10 ms 自动机热保护 [0] 无保护 电动机外部风扇 [0] 无保护 放免电阻源 [0] 无保护 KTY 传感器类型 [0] 不 KTY 传感器类型 [0] KTY 传感器	Exp	ressionLimit	All set-ups		TRUE	Τ	Uint16
精确停止计数器值 100000 N/A 精确停止速度补偿延迟 10 ms 电动机热保护 [0] 无保护 电动机外部风扇 [0] 无保护 放电阻源 [0] 无保护 KTY 特配器类型 [0] 不 KTY 特配器类型 [0] KTY 特配器	[0]	精确减速停止	All set-ups		FALSE	ı	Uint8
精确停止速度补偿延迟 10 ms		100000 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint32
电动机温度 电动机热保护 [0] 无保护 电动机外部风扇 [0] 端子号 热敏电阻源 [0] 无保护 KTY 传感器类型 [0] XTY 传感器		10 ms	All set-ups		TRUE	-3	Uint8
电动机热保护 [0] 无保护 电动机外部风扇 [0] 端子号 热敏电阻源 [0] 无 KTY 传感器类型 [0] KTY 传感器 1							
电动机外部风扇 热敏电阻源 KTY 传威器类型 [0] KTY 传威器 1		[0] 无保护	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
热敏电阻源 KTY 传感器类型 [0] 无 [0] ATY 传感器 1		[0] 端子号	All set-ups		TRUE	ı	Uint16
KTY 传感器类型 [0] KTY 传感器 1		[0] 无	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
. H N T N T N T N T N T N T N T N T N T N	[0]	KTY 传感器 1	All set-ups	×	TRUE	ı	Uint8
源		[0] 无	All set-ups	×	TRUE	ı	Uint8
1-97 KTY 阈值水平 1 set-up 1 set-up		o 08 08 08 08 08 08 08 08 08 08 08 08 08	1 set-up	×	TRUE	100	Int16



ameter description						-
	Default value	4-set-up	FC 302	Change during	Conver-	Type
2—8 三流 10 20 20 20 20 20 20 20 20 20 20 20 20 20			Á	opel at 101	Y DOLO	
航夹持电流	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
直流制动电流	20 %	All set-ups		TRUE	0	Uint16
2-02 直流制动时间 10.	10.0 s	All set-ups		TRUE	-	Uint16
[RPM]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	L 9	Uint16
[Hz]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-	Uint16
2-1* 制动能量功能						
2-10 制动功能 nu	llun	All set-ups		TRUE	1	Uint8
2-11 制动电阻(欧姆) Express	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Uint16
2-12 制动功率极限 (kW) Express	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Uint32
2-13 制改功降监测 [0]	[0] 米	All set-ups		TRUE	1	Uint8
	[0] 米	All set-ups		TRUE	1	Uint8
2-16 交流制动最大电流 100.	100.0 %	All set-ups		TRUE	Τ	Uint32
2-17 过压控制 [0]	[0] 禁用	All set-ups		TRUE	1	Uint8
2-2* 机械制动						
2-20 抱闸释放电流 ImaxVLT	ImaxVLT (P1637)	All set-ups		TRUE	2	Uint32
2-21 激活制动速度 Express	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	29	Uint16
2-22 激活制动速度 [Hz] Express	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	Τ	Uint16
激活制动延时	0.0 s	All set-ups		TRUE	T	Uint8
2-24 Stop Delay 0.(0.0 s	All set-ups		TRUE	Τ	Uint8
2-25 Brake Release Time 0.2	0.20 s	All set-ups		TRUE	-5	Uint16
2-26 Torque Ref 0.0	% 00 .0	All set-ups		TRUE	-2	Int16
Torque Ramp Time	0.2 s	All set-ups		TRUE	Τ	Uint8
2-28 Gain Boost Factor 1.00	1.00 N/A	All set-ups		TRUE	-5	Uint16



4.3.4	4.3.4 3-** 参考值/加减速						
Par. No.	o. Parameter description	Default value	4-set-up	FC 302	Change during	Conver-	Type
#				only	operation	sion index	
₩ * *	参考值极限						
3-00	参考值范围	llun	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
3-01	参考值/反馈单位	llun	All set-ups		TRUE	1	Uint8
3-02	最小参考值	0 ReferenceFeedbackUnit	All set-ups		TRUE	ဗု	Int32
3-03	最大参考值	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	ဗှ	Int32
3-04	参考功能	[0] 总和	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
3-1*							
3-10	预置参考值	% 00 '0	All set-ups		TRUE	-5	Int16
3–11	点动速度 [Hz]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	Τ	Uint16
3-12	加速/减速值	% 00 .0	All set-ups		TRUE	-2	Int16
3–13	参考值位置	[0] 联接到手/自动	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
3-14	预置相对参考值	% 00 .0	All set-ups		TRUE	-2	Int32
3-15	参考值来源 1	l lun	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
3-16	参考值来源 2	llnu	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
3-17	参考值来源 3	llun	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
3–18	相对标定参考值源	[0] 无功能	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
3-19	点动速度 [RPM]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	67	Uint16
3-4* 加減速							
3-40	加减速 1 的类型	[0] 线性	All set-ups		TRUE	1	Uint8
3-41	斜坡 1 加速时间	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
3-42	斜坡 1 减速时间	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
3-45	加减速1 S 加减速比率(加速时)启动	20 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-46	加减速1 S 加减速比率(加速时)终止	20 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-47	加减速1 S 加减速比率(减速时) 启动	20 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-48	加减速1 S加减速比率(减速时)终止	20 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-5* 加減速 2							
3–20	加减速 2 的类型	[0] 线性	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
3–51	斜坡 2 加速时间	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
3–52	斜坡 2 减速时间	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-5	Uint32
3–22	加减速2 S 加减速比率(加速时) 启动	20 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3–26	加减速2 S 加减速比率(加速时)终止	20 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3-57	加减速2 S 加减速比率(减速时) 启动	20 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
3–28	加减速2 S加减速比率(减速时)终止	50 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8



中 加減度 3 分類 加減度 3 (0) 线性 (1) 线性 (1) set-ups (1) set-ups (1) set-ups (2) ship (3)	Par. No. Pa	Parameter description	Default value	4-set-up	FC 302	Change during operation	Conver- sion index	Type
加減2.3 (2) (2) (2) (2) (2) (2) (2) (2) (2) (2)	3-6* 加減速	m						
Region Expression Expression A set-ups REGION Milestup Mile		加减速 3 的类型	[0] 线性	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
会投资 All set-ups TRUE -2 向域速度 5 加減速性率 (加速的) 会址 60 % All set-ups TRUE -2 加減速度 5 加減速性率 (加速的) 会址 50 % All set-ups TRUE 0 加減速度 (加速的) 会址 50 % All set-ups TRUE - 加減速度 (加速性率 (加速时率 (加速性率 (加速时率 (加速性率 (加速时率 muxer)) 会址 FRUE - - 有效 有 加速性率 (加速时率 (加速时) 会址 Express ionLimit All set-ups TRUE - 有效 有 加速性率 (加速时率 (加速时) 会址 50 % All set-ups TRUE - 加減速度 5 加減速度 (加速性率 (加速时率 (加速时率 (加速时率 (加速性率 (加速时率 (加速性率 (加速时率 (加速性率 (加速性率 (加速时率 (加速性率 (加速时率 (加速性率 (加速时)) 会址 All set-ups TRUE - 有力加減速时间 Express ionLimit All set-ups TRUE - - 有力加減速时 All set-ups TRUE - -		科坡 3 加速时间	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
加減提3 S Jn減提出率 (加速時) 局动 50 % All set-ups TRUE 0 加減提3 S Jn減提出率 (加速時) 局动 50 % All set-ups TRUE 0 加減提3 S Jn減提出率 (减速时) 局边 Expression Limit All set-ups TRUE 0 加減提4 All set-ups TRUE -2 加減提4 Danial Lamial La		斗坡 3 减速时间	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
		加减速3 S 加减速比率(加速时) 启动	20 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
加減速3 5 加減速比率 (減速的) 合动 FRUE 0 加減3 2 加減速 4 All set-ups FRUE 0 加減3 4 的減速 4 別減速 4 別減速 5 加減速 4 S加減速 5 M S S S S S S S S S S S S S S S S S S		ID减速3 S 加减速比率 (加速时) 终止	20 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
加減速 0 m減速 1 m減速 2 m減速 2 m減速 4 m減速 3 m減速 4 min 1 m m m m m m m m m m m m m m m m m m		加减速3 S加减速比率(减速时)启动	20 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
対域建す (対域型) (0) 线性 All set-ups TRUE - 対域 (加速时) 上水の速时 All set-ups TRUE -2 対域 (加速时) Express ionLimit All set-ups TRUE -2 加減速 4 S 加減速比率 (加速时) (成功度) All set-ups TRUE -2 加減速 4 S 加減速比率 (加速时) (成功度) (公立) All set-ups TRUE 0 加減速 4 S 加減速比率 (加速时) (公立) All set-ups TRUE 0 加減速 4 S 加減速比率 (減速的) (公立) All set-ups TRUE -2 大砂電流速时间 Express ionLimit All set-ups TRUE -2 大砂電流速时间 Express ionLimit 2 set-ups TRUE -2 大砂電流速时间 Express ionLimit 2 set-ups TRUE -2 大砂電流速时间 Li Oo s All set-ups TRUE -2 大砂電流速时间 Li Oo s All set-ups TRUE -2 大砂電地流速时间 All set-ups TRUE -2 大砂電地流流时间 All set-ups TRUE -2 東京 大阪電地の All set-ups TRUE -2		ID减速3 S 加减速比率 (减速时) 终止	20 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
加減速4 的类型 約4 4 加速时间 All set-ups FxpressionLinit All set-ups All set-ups TRUE - 約4 4 加速时间 ExpressionLinit All set-ups 50 % All set-ups All set-ups TRUE - 加減速4 5 加減速比率 (加速性率 (加速的) 启动 加減速4 5 加減速比率 (加速性率 (加速时) 启动 加減速4 5 加減速比率 (减速时) 经止 All set-ups 50 % All set-ups All set-ups TRUE - 点动加減速4 5 加減速比率 (减速时) 经止 后动加减速4 5 加減速比率 (减速时) 经止 后动加减速4 5 加減速比率 (减速时) 经止 ExpressionLinit All set-ups TRUE - 有动加减速4 5 加減速4 5 加減速4 5 加減速4 6 加減速6 同 All set-ups TRUE - - 有动加減速时间 标复面电 加減速时间 All set-ups All set-ups All set-ups All set-ups TRUE - 有效度面电 加減速时 All set-ups All set-ups All set-ups TRUE - 市域程 All set-ups TRUE - 市域程 All set-ups TRUE - 市域建 All set-ups TRUE - 市域建 All set-ups TRUE - 市域速 All set-ups TRUE - 市域 All set-ups TRUE - 市域 表 - -	3-7* 加減速	4						
斜坡 h m速时间 ExpressionLimit All set-ups RNLE -2 角坡 4 m速时间 ExpressionLimit All set-ups TRUE -2 角坡 4 m速时间 50 % All set-ups TRUE 0 加减速4 S 加减速比率 (加速时) 终止 50 % All set-ups TRUE 0 加减速4 S 加减速比率 (加速时) 终止 50 % All set-ups TRUE -2 其他加速度 Anm流速比率 (减速时) 终止 FxpressionLimit All set-ups TRUE -2 成动加减速8 后动加减速时间 ExpressionLimit 2 set-ups TRUE -2 板壁噴車 市域 All set-ups TRUE -2 板壁直电 -2 All set-ups TRUE -2 板壁直电 -2 All set-ups TRUE -2 板壁直电 -4 All set-ups TRUE -2 板壁直电 -5 All set-ups TRUE -2 板壁直电 -6 All set-ups TRUE -2 板壁直电 -7 All set-ups TRUE -2 板壁直电		加减速 4 的类型	[0] 线性	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
斜坡々 減速时间 ExpressionLimit All set-ups TRUE -2 加減速日 S 加減速比率 (加速时) 启动 All set-ups TRUE -2 加減速日 S 加減速比率 (加速时) 启动 50 % All set-ups TRUE 0 加減速日 S 加減速比率 (減速时) 含止 50 % All set-ups TRUE 0 点动加減速时间 ExpressionLimit All set-ups TRUE -2 点动加減速时间 ExpressionLimit 2 set-ups TRUE -2 数字电位计 All set-ups TRUE -2 加減速时间 Into s All set-ups TRUE -2 加減速时间 All set-ups TRUE -2 有人 All set-ups TRUE -2 点类电位计 All set-ups TRUE -2 最大板限 All set-ups TRUE -2 最大极限 All set-ups TRUE -2 加減速时 All set-ups TRUE -2 市域 All set-ups TRUE -2 市域 All set-ups TRUE -2 市域		科坡 4 加速时间	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
加減速4 S 加減速比率 (加速时) 启动 All set-ups TRUE 0 加減速4 S 加減速比率 (加速时) 含止 50 % All set-ups TRUE 0 加減速4 S 加減速比率 (減速时) 含止 50 % All set-ups TRUE 0 抗減速4 S 加減速比率 (減速时) 经止 Express ionLimit All set-ups TRUE -2 点地加減速时间 Express ionLimit All set-ups TRUE -2 教字电位计 All set-ups TRUE -2 放力加減速时间 All set-ups TRUE -2 放身地位计 All set-ups TRUE -2 放身地位計 All set-ups TRUE -2 放身地位計 All set-ups TRUE -3 加減速时间 All set-ups TRUE -3 加減延日 All set-ups TRUE -3 加減延迟 All set-ups TRUE -3 加減延迟 All set-ups TRUE -3 加減延迟 All set-ups TRUE -3		斗坡 4 减速时间	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
加減速 4 5 加減速 L率 (加速性) 終止 All set-ups TRUE 0 加減速 4 5 加減速 L率 (减速的) 持动 50 % All set-ups TRUE 0 其他加減速 4 5 加減速 L率 (减速的) 终止 ExpressionLimit All set-ups TRUE -2 其他加減速 Alm (減速的) ExpressionLimit All set-ups TRUE -2 最中位计 All set-ups TRUE -2 数字电位计 All set-ups TRUE -3 放便 All set-ups TRUE -3 加減延时 All set-ups TRUE -3 市域股限 All set-ups TRUE -3 市域股限 All set-ups TRUE -3 市域股限 All set-ups TRUE -3 市域股股 All set-ups TRUE -3 市域股股 -3		n减速4 S 加减速比率(加速时)启动	20 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
加減速 4 S 加減速 1 S m(減速 1) 自动 50 % All set-ups TRUE 0 其他加減速 4 S 加減速 4 S m(減速 1) et ups All set-ups TRUE -2 其他加減速 4 S 加減速 4 S m(減速 1) et m(3 S m) Expression Limit All set-ups TRUE -2 数字电位 th m(減速 1) et m(3 E m) All set-ups TRUE -2 数字电位 th m(3 E m) All set-ups TRUE -2 数字电位 th m(3 E m) All set-ups TRUE -2 数字电位 th m(3 E m) All set-ups TRUE -2 数字电位 th m(3 E m) All set-ups TRUE -2 有限		ID减速4S加减速比率(加速时)终止	20 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
共他加減速日率 (減速时) 終止 FRUE FO % All set-ups TRUE -2 大砂加減速时间 ExpressionLimit All set-ups TRUE -2 軟字地址			20 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
其他加減速时间 Express ionLimit All set-ups TRUE -2 点动加减速时间 Express ionLimit 2 set-ups TRUE -2 数字电流时间 All set-ups TRUE -2 功炭性 All set-ups TRUE -2 恢复通电 All set-ups TRUE -2 最小极限 All set-ups TRUE -2 最小极限 All set-ups TRUE -3 加減延迟 All set-ups TRUE -3 加減延迟 All set-ups TRUE -3 加減延迟 All set-ups TRUE -3		ID减速4 S 加减速比率 (减速时) 终止	20 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
点动加减速时间 Express ionLimit All set-ups TRUE -2 数字框位计 All set-ups TRUE -2 数字框位计 All set-ups TRUE -2 垃圾 All set-ups TRUE -2 成绩重目 All set-ups TRUE -2 最小极限 All set-ups TRUE -2 最小极限 All set-ups TRUE 0 电视极限 All set-ups TRUE 0 加減延迟 All set-ups TRUE 0 加減延迟 All set-ups TRUE -3	3-8* 其他加	减速						
快停減速时间 Express ionLimit 2 set-ups TRUE -2 数字地位计 All set-ups TRUE -2 步长 All set-ups TRUE -2 恢复曲目 All set-ups TRUE -2 最大校院 All set-ups TRUE - 最小校院 All set-ups TRUE 0 山城延迟 All set-ups TRUE 0 加減延迟 All set-ups TRUE 0 加減延迟 All set-ups TRUE -3		点动加减速时间	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
数字电位计 数字电位计 All set-ups TRUE -2 步长 1,00 s All set-ups TRUE -2 加減速时间 [0] 关 All set-ups TRUE - 東大級限 All set-ups TRUE 0 最小极限 All set-ups TRUE 0 加減延迟 1,000 N/A All set-ups TRUE 0		央停减速时间	ExpressionLimit	2 set-ups		TRUE	-5	Uint32
步长 0.10 % All set-ups TRUE -2 加減速时间 1.00 s All set-ups TRUE -2 軟复通电 All set-ups TRUE - 最大极限 All set-ups TRUE 0 最小极限 All set-ups TRUE 0 加減延迟 TRUE -3	3-9* 数字电	位计						
加減速时间 1.00 s All set-ups TRUE -2 恢复通电 [0] 关 All set-ups TRUE - 最大极限 All set-ups TRUE 0 最小极限 All set-ups TRUE 0 加減延迟 All set-ups TRUE -3		大	0.10 %	All set-ups		TRUE	-2	Uint16
恢复通电 TRUE - I 最大极限 100 % A II set-ups TRUE 0 最小极限 -100 % A II set-ups TRUE 0 加減延迟 1.000 N/A A II set-ups TRUE -3		加减速时间	1.00 s	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
最大稅限 100 % AII set-ups TRUE 0 最小稅限 -100 % AII set-ups TRUE 0 加減延迟 1.000 N/A AII set-ups TRUE -3		灰复通电	[6] 米	All set-ups		TRUE	1	Uint8
最小极限 -100 % A II set-ups TRUE 0 加減延迟 A II set-ups TRUE -3		最大极限	100 %	All set-ups		TRUE	0	Int16
1.000 N/A AII set-ups TRUE -3		最小极限	-100 %	All set-ups		TRUE	0	Int16
		巾减延迟	1.000 N/A	All set-ups		TRUE	ဗု	Ti m



Far. No. Parameter description 4-1* 电动机极限 4-10 电动机速度方向 4-11 电机速度下限 [Hz] 4-13 电机速度上限 [Hz] 4-14 电动机速度上限 [Hz]	Detault value	dn_les_t	<u> </u>			F
			only	operation	conver- sion index	lype
	llun	All set-ups		FALSE	1	Uint8
	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	29	Uint16
	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	7	Uint16
	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	29	Uint16
	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-	Uint16
电动时转矩极限	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	Τ	Uint16
发电时转矩极限	100.00	All set-ups		TRUE	7	Uint16
电流极限	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	Τ	Uint32
最大输出频率	132. 0 Hz	All set-ups		FALSE	-	Uint16
转矩极限 因数源	[0] 无功能	All set-ups		TRUE		Uint8
速度极限因数源	[0] 无功能	All set-ups		TRUE	1	Uint8
4-3* 电动机反馈监测						
电动机反馈损耗功能	[2] 跳	All set-ups		TRUE	1	Uint8
电动机反馈速度错误	300 RPM	All set-ups		TRUE	29	Uint16
电动机反馈损耗超时	0.05 s	All set-ups		TRUE	-5	Uint16
5. 第一位 5.	0.00 A	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
警告电流过高	ImaxVLT (P1637)	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
警告速度过低	0 RPM	All set-ups		TRUE	29	Uint16
3度过高	outputSpeedHighLimit (P413)	All set-ups		TRUE	29	Uint16
警告参考值过低	A/N 689 999 999 N/A	All set-ups		TRUE	ဗု	Int32
*考值过高	999999. 999 N/A	All set-ups		TRUE	ဗု	Int32
.馈过低	-999999. 999 ReferenceFeedbackUnit	All set-ups		TRUE	ဗု	Int32
(領过高	999999. 999 ReferenceFeedbackUnit	All set-ups		TRUE	ဗု	Int32
电机缺相功能	 	All set-ups		TRUE	1	Uint8
跳频始速[RPM]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	29	Uint16
跳频始速[Hz]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-	Uint16
跳频终速[RPM]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	29	Uint16
跳频终速 [Hz]	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-	Uint16



Par. No.	. Parameter description	Default value	4-set-up	FC 302	Change during operation	Conver- sion index	Type
5-0# 数小	字 1/0 模式						
2-00	数字 1/0 模式	[0] PNP	All set-ups		FALSE	1	Uint8
5-01	端子 27 的模式	[0] 一	All set-ups		TRUE	1	Uint8
5-02	端子 29 的模式	[0] 輸入	All set-ups	×	TRUE	1	Uint8
5-1* 数字输入	字输入						
5-10	端子 18 数字输入	l lun	All set-ups		TRUE	1	Uint8
5-11	端子 19 数字输入	l lun	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
5-12	端子 27 数字输入	l lun	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
5-13	端子 29 数字输入	I Inn	All set-ups	×	TRUE	1	Uint8
5-14	端子 32 数字输入	[0] 无功能	All set-ups		TRUE	1	Uint8
5-15	端子 33 数字输入	[0] 无功能	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
5-16	端子 X30/2 数字输入	[0] 无功能	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
5-17	端子 X30/3 数字输入	[0] 无功能	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
5-18	端子 X30/4 数字输入	[0] 无功能	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
5-19	Terminal 37 Safe Stop	1] Safe Stop Alarm	1 set-up		TRUE	1	Uint8
5-20	Terminal X46/1 Digital Input	[0] 无功能	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
5-21	Terminal X46/3 Digital Input	[0] 无功能	All set-ups		TRUE	1	Uint8
5-22	Terminal X46/5 Digital Input	[0] 无功能	All set-ups		TRUE	1	Uint8
5-23	Terminal X46/7 Digital Input	[0] 无功能	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
5-24	Terminal X46/9 Digital Input	[0] 无功能	All set-ups		TRUE	1	Uint8
5-25	Terminal X46/11 Digital Input	[0] 无功能	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
5-26	Terminal X46/13 Digital Input	[0] 无功能	All set-ups		TRUE	_	Uint8
5-3* 数字输出	字 物出						
5-30	端子 27 数字输出	l lun	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
5-31	端子 29 数字输出	l lun	All set-ups	×	TRUE	ı	Uint8
5-32	端子 X30/6 数字输出 (MCB 101)	nul I	All set-ups		TRUE	1	Uint8
5-33	端子 X30/7 数字输出 (MCB 101)	nul I	All set-ups		TRUE	_	Uint8
5-4* 继	继电器						
5-40	继电器功能	l lun	All set-ups		TRUE	1	Uint8
5-41	继电器打开延时	0.01 s	All set-ups		TRUE	-5	Uint16
2-45	继电器关闭延时	0.01 s	All set-ups		TRUE	-5	Uint16



Туре		Uint32	Uint32	Int32	Int32	Uint16	Uint32	Uint32	Int32	Int32	Uint16		Uint8	Uint32	Uint8	Uint32	Uint8	Uint32		Uint16	Uint8		Uint32	N2	Uint16	N2	Uint16
Conver- sion index	c	0	0	-3	ဗု	ဗု	0	0	ဗု	ဗု	ဗု		1	0	ı	0	ı	0		0	1		0	2	-5	-5	-2
Change during operation	L	IRUE	TRUE	TRUE	TRUE	FALSE	TRUE	TRUE	TRUE	TRUE	FALSE		TRUE	TRUE	TRUE	TRUE	TRUE	TRUE		FALSE	FALSE		TRUE	TRUE	TRUE	TRUE	TRUE
FC 302 only		×	×	×	×	×									×	×										×	×
4-set-up		All set-ups	All set-ups	All set-ups	All set-ups	All set-ups	All set-ups	All set-ups	All set-ups	All set-ups	All set-ups		All set-ups	All set-ups	All set-ups	All set-ups	All set-ups	All set-ups		All set-ups	All set-ups		All set-ups	All set-ups	1 set-up	All set-ups	1 set-up
Default value	- 507	100 Hz	100 Hz	0.000 ReferenceFeedbackUnit	ExpressionLimit	100 ms	100 Hz	100 Hz	0.000 ReferenceFeedbackUnit	ExpressionLimit	100 ms		l lun	ExpressionLimit	Ilnu	ExpressionLimit	Ilnu	ExpressionLimit		1024 N/A	[0] 正常顺时针		0 N/A	0.00 %	0.00 %	0.00 %	0.00 %
Parameter description		端于 29 (比)	端子29 高频	29 端参考/反馈低	29 端参考/反馈高	端子 29 滤波时间	端子 33 低频	端子 33 高频	33 端参考/反馈低	33 端参考/反馈高	端子 33 滤波时间	刊標 4	27 端脉冲输出量	脉冲输出最大频率 #27	29 端脉冲輸出量	脉冲输出最大频率 #29	端子 X30/6 脉冲输出变量	脉冲输出最大频率 #X30/6	编码器输入	端子 32/33 每转脉冲	29/33 码盘方向	设控制	数字和继电器总线控制	脉冲输出 #27 总线控制	脉冲输出 #27 超时预置	脉冲输出 #29 总线控制	脉冲输出 #29 超时预置
Par. No.	2-5* 既许40-5	2-20	5-51	5–52	5-53	5-54	5-55	5-56	5-57	5-58	5-59	子-6* 東洋衛田	2-60	5-62	5-63	5-65	2-66	2–68	5-7* 240	2-70	5-71	5-9* 总线控制	2-90	5–93	5-94	5–95	2-96



Parameter description	Default value	4-set-up FC 302 only	SO2 Change during y operation	Conver- sion index	Type
1/0 模式					
断线超时时间	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint8
断线超时功能	[0] 天	All set-ups	IRUE	1	Uint8
8-1* 模拟输入 1				,	:
端子 53 低电压	0.07 V	All set-ups	TRUE	2	Int16
端子 53 高电压	10. 00 V	All set-ups	TRUE	2	Int16
端子 53 低电流	0.14 mA	All set-ups	TRUE	ကို	Int16
子 53 高电流	20.00 mA	All set-ups	TRUE	-5	Int16
53 端参考/反馈低	0 ReferenceFeedbackUnit	All set-ups	TRUE	ကု	Int32
53 端参考/反馈高	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	ကု	Int32
53 端減波器时间	0.001 s	All set-ups	TRUE	ကု	Uint16
6-2* 模성输入 2					
子 54 低电压	0.07 V	All set-ups	TRUE	2	Int16
端子 54 高自压	V 00 01	All set-ups	TRUE		Int16
7. 54 年申済	0 14 mA	All set-ups	TRIF	ו ולי	Int16
温了 54 家记》	V OO OC	000	TOTAL) L	10+16
〕 34 同吃心 普多米万姓	4) - 1111-1-111-1-111-1-1-1-1-1-1-1-1-1-1	All set ups	TABLE	2	12+33
34 者 多 4 / 又 京 云 : 3 4 4 / 广 名 示	U Keterencer eedbackunit	All set-ups	בות +	ှ ဇ	1000
活参考/反馈高	ExpressionLimit	All set-ups	IRUE		Int32
54 端滤波器时间	0.001 s	All set-ups	TRUE	ဗု	Uint16
6-3* 模拟输入端 3					
端子 X30/11 电压下限	V 70.0	All set-ups	TRUE	-2	Int16
端子 X30/11 电压上限	10. 00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
端子 X30/11参考值/反馈值下限	0 ReferenceFeedbackUnit	All set-ups	TRUE	ဗု	Int32
子 X30/11 参考值/反馈值上限	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	ဗု-	Int32
端子 X30/11 滤波器时间常数	0.001 s	All set-ups	TRUE	ကု	Uint16
6-4* 模划输入端 4					
端子 X30/12 电压下限	V 0.07 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
端子 X30/12 电压上限	10. 00 V	All set-ups	TRUE	-2	Int16
端子 X30/12 参考值/反馈值下限	0 ReferenceFeedbackUnit	All set-ups	TRUE	ဗု	Int32
子 X30/12 参考值/反馈值上限	ExpressionLimit	All set-ups	TRUE	ဗု	Int32
端子 X30/12 滤波器时间常数	0.001 s	All set-ups	TRUE	ဗု	Uint16
6-2* 模技警出 1					
端子 42 輸出	- I nu	All set-ups	TRUE	1	Uint8
子 42 的输出最小标定	% 00.0	All set-ups	TRUE	-5	Int16
子 42 输出最大比例	100.00 %	All set-ups	TRUE	2	Int16
端子 42 輸出总线控制	% 00 00	All set-ups	TRUE	-2	N2
端子 42 輸出超时预置	% 0° 0°	1 set-up	TRUE	2	Uint16
6-6* 模划输出端 2					
端子 x30/8 輸出	llun	All set-ups	TRUE	1	Uint8
端子 X30/8 最小标定	% 00 00	All set-ups	TRIE	ç	10+16
		25,00	1011	7	2



Par. No.	Par. No. Parameter description	Default value	4-set-up	FC 302	Change during	Conver-	Type
#				only	operation	sion index	
6-7* An	nalog Output 3						
0/-9	6-70 Terminal X45/1 Output	l lun	All set-ups		TRUE	1	Uint8
6-71	Terminal X45/1 Min. Scale	% 00 0	All set-ups		TRUE	-5	Int16
6-72	Terminal X45/1 Max. Scale	100.00 %	All set-ups		TRUE	-2	Int16
6-8* An	6-8* Analog Output 4						
08-9	Terminal X45/3 Output	l lun	All set-ups		TRUE	1	Uint8
6-81	Terminal X45/3 Min. Scale	% 00 0	All set-ups		TRUE	-5	Int16
6-82	Terminal X45/3 Max. Scale	100.00 %	All set-ups		TRUE	-2	Int16

Da	nfoso
Q-	_

Par. No.	o. Parameter description	Default value	4-set-up	FC 302	Change during	Conver-	Type
#				only	operation	sion index	
7-0 承	速度 PID 控制器						
7-00	速度 PID 反馈源	llun	All set-ups		FALSE	1	Uint8
7-02	速度 PID 比例增益	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	ဗု	Uint16
7-03	速度 PID 积分时间	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	4-	Uint32
7-04	速度 bID 微分时间	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	4-	Uint16
7-05	速度 PID 微分极限	5.0 N/A	All set-ups		TRUE	7	Uint16
90-2	PID	10.0 ms	All set-ups		TRUE	4-	Uint16
7-08	速度 PID 前馈因数	% 0	All set-ups		FALSE	0	Uint16
点 *2-4	7-2* 过程控制器反馈						
7–20	过程 CL 反馈 1 的源	[0] 无功能	All set-ups		TRUE	1	Uint8
7-22	过程 CL 反馈 2 的源	[0] 无功能	All set-ups		TRUE	1	Uint8
7-3 以指	t程 PID 控制器						
7–30		[0] 正常	All set-ups		TRUE	-	Uint8
7–31	过程 PID 防积分饱和	[1] 升	All set-ups		TRUE	1	Uint8
7–32	过程 PID 控制启动速度值	0 RPM	All set-ups		TRUE	29	Uint16
7–33	PID	0.01 N/A	All set-ups		TRUE	-2	Uint16
7-34	PID	10000. 00 s	All set-ups		TRUE	-2	Uint32
7–35	过程 bid 微分时间	0.00 s	All set-ups		TRUE	-2	Uint16
7-36	Ы	5.0 N/A	All set-ups		TRUE	T	Uint16
7–38	过程 DID 前馈因数	% 0	All set-ups		TRUE	0	Uint16
7-39	使用参考值带宽	5 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8



Default value	4-set-up	FC 302 only	Change during operation	Conver- sion index	Type
[0] 数字和控制字	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
llun	All set-ups		TRUE	1	Uint8
1.0 s	1 set-up		TRUE	Τ	Uint32
米 [0]	1 set-up		TRUE	1	Uint8
[1] 继续	1 set-up		TRUE	ı	Uint8
[0] 不复位	All set-ups		TRUE	1	Uint8
[0] 禁用	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
[0] FC 结构	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
[1] 行规默认值	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
[0] FC	1 set-up		TRUE	1	Uint8
1 N/A	1 set-up		TRUE	0	Uint8
[2] 9600 波特	1 set-up		TRUE	ı	Uint8
10 ms	All set-ups		TRUE	_ا	Uint16
5000 ms	1 set-up		TRUE	ဗု	Uint16
25 ms	1 set-up		TRUE	ဗု	Uint16
[1] 标准数据帧 1	2 set-ups		TRUE	1	Uint8
[3] 逻辑或	All set-ups		TRUE	1	Uint8
	All set-ups		TRUE	1	Uint8
	All set-ups		TRUE	1	Uint8
	All set-ups		TRUE	1	Uint8
[3] 逻辑或	All set-ups		TRUE	1	Uint8
	All set-ups		TRUE	1	Uint8
	All set-ups		TRUE	_	Uint8
100 RPM	All set-ups		TRIF	67	Uint16
			102	5	



4.3.10 9-** Profibus Par. No. Parameter description Default value	Default	value	4-set-up	FC 302	Change during	Conver-	Type
与屠杀		0 N/A	All set-ups	only	operation TRUE	sion index	Uin+16
实际值		0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
PCD 写配置		ExpressionLimit	2 set-ups		TRUE	1	Uint16
PCD 读配置		ExpressionLimit	2 set-ups		TRUE	1	Uint16
节点地址		126 N/A	1 set-up		TRUE	0	Uint8
数据帧选择		[108] PP0 8	1 set-up		TRUE	ı	Uint8
信号参数		0	All set-ups		TRUE	1	Uint16
参数编辑		[1] 启用	2 set-ups		FALSE	ı	Uint16
过程控制		[1] 启用循环控制	2 set-ups		FALSE	1	Uint8
Safe Address		0 N/A	1 set-up		TRUE	0	Uint16
故障信息计数器		0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
故障代码		0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
故障数量		0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
故障状态计数器		0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
Profibns 警告字		0 N/A	All set-ups		TRUE	0	٧2
实际波特率		[255] 找不到波特率	All set-ups		TRUE	1	Uint8
设备识别		0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
5枚编号		0 N/A	All set-ups		TRUE	0	OctStr[2]
控制字 1		0 N/A	All set-ups		TRUE	0	٧2
(0 N/A	All set-ups		TRUE	0	۸5
Profibus 保存数据值		* [o]	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
ProfibusDriveReset		[0] 无操作	1 set-up		FALSE	ı	Uint8
已定义参数(1)		0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
		0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
已定义参数(3)		0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
		0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
已定义参数(5)		0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
		0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
		0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
		0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
已更改参数(4)		0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
3.更改参数 (5)		0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
Profibus Revision Counter		0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16



The state of the control of the co	4.3.11 10-** CAN 机场总统	1 2 4	!!! † !!	000	1		F
2 set-ups		Default value	4-set-up	FC 302 only	Ghange during operation	Conver- sion index	lype
2 set-ups FALSE - 2 set-ups TRUE - All set-ups TRUE 0 All set-ups TRUE 0 All set-ups TRUE - 2 set-ups TRUE - 2 set-ups TRUE - All set-ups TRUE - All set-ups FALSE 0 All set-ups FALSE 0 All set-ups TRUE - All set-ups FALSE 0 All set-ups TRUE - All set-ups							
TRUE		llun	2 set-ups		FALSE	1	Uint8
A set-ups		llun	2 set-ups		TRUE	1	Uint8
All set-ups		ExpressionLimit	2 set-ups		TRUE	0	Uint8
All set-ups		0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint8
All set-ups		0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint8
All set-ups		0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint8
All set-ups							
2 set-ups TRUE - 2 set-ups TRUE - 2 set-ups TRUE - All set-ups FALSE 0 All set-ups FALSE 0 All set-ups FALSE 0 All set-ups TRUE - All set-ups TRUE - All set-ups TRUE 0 All set-ups TRUE 0 All set-ups TRUE -		llun	All set-ups		TRUE	1	Uint8
2 set-ups TRUE - All set-ups TRUE - 2 set-ups TRUE - All set-ups FALSE 0 All set-ups FALSE 0 All set-ups FALSE 0 All set-ups TRUE - All set-ups TRUE - All set-ups TRUE - All set-up TRUE - All set-ups TRUE -		ExpressionLimit	2 set-ups		TRUE	ı	Uint16
All set-ups		ExpressionLimit	2 set-ups		TRUE	1	Uint16
2 set-ups TRUE		0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
2 set-ups TRUE -		₩ [0]	2 set-ups		TRUE	1	Uint8
All set-ups		[0] 美	2 set-ups		TRUE	1	Uint8
All set-ups							
All set-ups		0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
All set-ups		0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
All set-ups FALSE 0		0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
2 set-ups TRUE 0 All set-ups TRUE - All set-up TRUE - 1 set-up TRUE - All set-ups TRUE 0 2 set-ups TRUE 0 2 set-ups TRUE - 2 set-ups TRUE - 2 set-ups TRUE -		0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
2 set-ups TRUE 0 All set-ups TRUE - All set-up TRUE - 1 set-up TRUE - 1 set-up TRUE 0 All set-up TRUE 0 All set-ups TRUE 0 2 set-ups TRUE 0 2 set-ups TRUE - 2 set-ups TRUE - 2 set-ups TRUE -							
All set-ups		0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint8
All set-up TRUE 0 1 set-up TRUE - 1 set-up TRUE 0 All set-up TRUE 0 All set-up TRUE 0 2 set-up TRUE - 2 set-up TRUE -		※ [0]	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
1 set_up		ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Uint16
1 set-up		業 [0]	1 set-up		TRUE	ı	Uint8
All set-ups TRUE 0 2 set-ups TRUE - 2 set-ups TRUE -		ExpressionLimit	1 set-up		TRUE	0	Uint16
2 set-ups TRUE - 2 set-ups TRUE -		0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint32
2 set-ups TRUE - 2 set-ups TRUE -							
2 set-ups – TRUE –		ExpressionLimit	2 set-ups		TRUE	1	Uint16
		ExpressionLimit	2 set-ups		TRUE	1	Uint16

	1
$ n_{-}$	ntvši
Ha	NUO
~	_

4. 3. 12	4.3.12 13-** 智能逻辑						
Par. No. #	Parameter description	Default value	4-set-up	FC 302	Change during operation	Conver- sion index	Туре
13-0* SLC 设量	10 の				_		
13-00	条件控制器模式	I Inu	2 set-ups		TRUE	1	Uint8
13-01	启动事件	I Inu	2 set-ups		TRUE	1	Uint8
13-02	停止事件	Ilun	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
13-03	复位 SLC	[0] 不要复位 SLC	All set-ups		TRUE	-	Uint8
13-1* 比较器	较器	٠					
13-10	比较器操作数	Ilun	2 set-ups		TRUE	1	Uint8
13-11	比较器运算符	Ilun	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
13-12	比较值	ExpressionLimit	2 set-ups		TRUE	ဗု	Int32
13-2* 计时器	器						
13-20	SL 控制器定时器	ExpressionLimit	1 set-up		TRUE	-3	TimD
13-4* 逻辑规则	辑规则						
13-40	逻辑布尔值 1	Inn	2 set-ups		TRUE	1	Uint8
13-41	逻辑运算符 1	null	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
13-42	逻辑布尔值 2	nul l	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
13-43	逻辑运算符 2	Inn	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
13-44	逻辑布尔值 3	null	2 set-ups		TRUE	_	Uint8
13-2* 状态	热						
13-51	条件控制器事件	l lun	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
13-52	条件控制器动作	null	2 set-ups		TRUE	1	Uint8



Par. No. Parameter description #	Default value	4-set-up F0	FC 302 C	Change during operation	Conver- sion index	Type
14-0* 逆变器开关						
	[1] SFAVM	All set-ups		TRUE	1	Uint8
14-01 开关频率	lluu	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
14-03 超调	比 [1]	All set-ups		FALSE	ı	Uint8
14-04 PWM 随机	[0] 米	All set-ups		TRUE	1	Uint8
14-1* 主电源开/关						
14-10 主电源故障	[0] 无功能	All set-ups		FALSE	1	Uint8
14-11 主电源故障时的主电源电压	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Uint16
14-12 输入缺相功能	画総 [0]	All set-ups		TRUE	1	Uint8
14-2* 跳闸复位						
14-20 复位模式	[0] Manual reset	All set-ups		TRUE	1	Uint8
		All set-ups		TRUE	0	Uint16
14-22 工作模式	[0] 正常运行	All set-ups		TRUE	1	Uint8
	llun	2 set-ups		FALSE	1	Uint8
14-25 转矩极限跳闸延迟	s 09	All set-ups		TRUE	0	Uint8
14-26 逆变器故障时的跳闸延迟	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	0	Uint8
14-28 生产设置	[0] 无操作	All set-ups		TRUE	1	Uint8
14-29 服务代码	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
14-3* 电流极限控制器						
14-30 电流控制器比例	100 %	All set-ups		FALSE	0	Uint16
14-31 电流控制器积分	0.020 s	All set-ups		FALSE	-3	Uint16
14-4* 能量优化						
14-40 VT 级别	% 99	All set-ups		FALSE	0	Uint8
14-41 AEO 最小磁化	40 %	All set-ups		TRUE	0	Uint8
14-42 最小 AEO 频率	10 Hz	All set-ups		TRUE	0	Uint8
14-43 电动机 Cosphi	ExpressionLimit	All set-ups		TRUE	-2	Uint16
14-5* 环境						
		1 set-up	×	FALSE	ı	Uint8
	[0] 自动	All set-ups		TRUE	1	Uint8
14-53 风谢貼渕	[1] 警告	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
14-55 輸出滤波器	[0] 无滤波器	1 set-up		FALSE	1	Uint8
14-56 Capacitance Output Filter	2.0 uF	1 set-up		FALSE	-1	Uint16
14-57 Inductance Output Filter	7.000 mH	1 set-up		FALSE	9-	Uint16
14-7* Compatibility						
14-72 VLT Alarm Word	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
14-73 VLT Warning Word	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
14-74 VLT Ext. Status Word	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
14-8* Options						



1.3.14 15-**	m4						1
aramet	Parameter description De	Default value	4-set-up	FC 302 only	Change during operation	Conver- sion index	Type
15-0* 运行数据							
运行时间		0 h	All set-ups		FALSE	74	Uint32
运转时间		0 h	All set-ups		FALSE	74	Uint32
千瓦时计数器		0 kWh	All set-ups		FALSE	75	Uint32
加电次数		0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
过温次数		0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
过压次数		0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
复位能	毛计数	[0] 不复位	All set-ups		TRUE	ı	Uint8
复位运行时间	于时间	[0] 不复位	All set-ups		TRUE	_	Uint8
15-1* 数据日志设置							
日志源		0	2 set-ups		TRUE	1	Uint16
日志记号	日志记录时间间隔	ExpressionLimit	2 set-ups		TRUE	ဗု	TimD
触发事件		[0] 错误	1 set-up		TRUE	1	Uint8
日志记录模式		[0] 一直记录	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
触发前采样	5.样	50 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint8
15-2* 历史记录日志	11:5						
事件记录	·	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint8
运行值记录	己 录	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
时间记录	щ×	0 ms	All set-ups		FALSE	-3	Uint32
15-3* 故障记录							
故障错误代码	吴代码	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint8
故障记录:值	艮: 值	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Int16
故障记录:时间	表:时间	0 s	All set-ups		FALSE	0	Uint32
15-4* 变频器标识							
FC 类型		0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[6]
功率范围	ше	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
电压		0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
SWversion	no	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[5]
订购代布	订购代码字符串	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[40]
类型代码	马字符串	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[40]
变频器订购号	丁购号	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[8]
功率卡订] 购号	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[8]
LCP Id 号	먀	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
控制卡车	控制卡软件标志	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
功率卡	功率卡软件标志	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
变频器序列号	序列号	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[10]
功率卡序列号	序列号	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[19]



Par. No.	Parameter description	Default value	4-set-up	FC 302	Change during	Conver-	Туре
#				only	operation	sion index	
15-6* 选件标识	件标识						
15-60	安装的选件	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[30]
15-61	选件软件版本	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-62	选件订购号	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[8]
15-63	选件序列号	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[18]
15-70	插槽 A 中的选件	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[30]
15-71	插槽 A 选件的软件版本	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-72	В	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[30]
15-73	插槽 B 选件的软件版本	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-74	插槽 00 中的选件	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[30]
15-75	8	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15–76	插槽 C1 中的选件	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[30]
15-77	插槽 C1 选件的软件版本	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[20]
15-9* 参数信息	数信息						
15-92	已定义参数	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
15-93	已修改参数	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
15-98	Drive Identification	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	VisStr[40]
15–99	参数元数据	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16



Int32 Uint16 Uint16 Uint16 Int32 N2 Int16 Int32 Uint8 Int16 Uint16 Uint32 Uint32 Uint8 Uint8 Uint32 Uint8 V2 Int32 Int16 V2 N2 Int32 Int16 Int16 Int32 Int16 Type ion inde Conver--3 -2 7 0 7 0 0 0 0 Change during operation FALSE FC 302 only All set-ups
All set-ups
All set-ups set-nbs set-nbs All set-ups set-nbs All set-ups All set-ups set-nbs All set-ups set-nbs set-nbs set-nbs set-nbs All set-ups set-nbs set-nbs set-nbs set-nbs set-nbs set-nbs set-nbs set-nbs 4-set-up = = - I = = = = A A A ReferenceFeedbackUnit 0.000 ReferenceFeedbackUnit 0.00 CustomReadoutUnit ExpressionLimit ExpressionLimit Default value 0 V 0.000 kW 0.000 kW [0] 端子号 0.0 N/A 0.00 km 0.00 hp 0.0 V 0.0 Hz 0.00 A 0.00 % 0.00 Nm 0.00 Nm 0 % 0 ° C 0 N/A 0.0 0 N/A 0.00% 3°0 0 N/A 0.0 N/A % 0 0.000 Parameter description * **参考值源; 反馈**小部参考值
 脉冲参考值
 脉冲参考值
 反馈 [单位] 控制字参考值[单位]参考值[单位]参考值% 参考值% 状态字[二进制] 总线实进A信号 自定义读数 直流回路电压制动能量/秒制动能量/秒制动能量/秒钟设势活量/及分钟散数器热保护温度 经变器器热保护 逆变器器热保护 逆变器器表生形态 经中控制器 大手 电动机发热 KTY 传感器温度 电动机角度 转矩 [%] 控制卡温度日志缓冲区满。 功率 [kM] 功率 [hp] 电动机电压 频率 电动机电流 频率 [%] 转矩 (Nm) | 16-00 | 控制中 | 16-01 | 6-02 | 6-04 | 6-03 | 16-03 | 16-03 | 16-03 | 16-04 | 16-14 | 16-14 | 16-14 | 16-14 | 16-14 | 16-14 | 16-14 | 16-16 | 16-16 | 16-16 | 16-16 | 16-16 | 16-16 | 16-16 | 16-16 | 16-10 | 16-10 | 16-10 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-20 | 16-3* 变频器状态 Š. 16-30 16-32 16-33 16-34 16-35 16-36 #5-9<u>1</u> 16-51 16-52 16-53

3.15 16-** 数据读数



Par. No.	Parameter description	Default value	4-set-up	FC 302 only	Change during operation	Conver- sion index	Туре
7年 *9-91	输入和输出						
16-60	数字输入	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
16-61	53 端切换设置	[0] 电流	All set-ups		FALSE	1	Uint8
16-62	模拟输入端 53	0.000 N/A	All set-ups		FALSE	ငှ	Int32
16-63	54 端切换设置	[0] 电流	All set-ups		FALSE	1	Uint8
16-64	模拟输入端 54	0.000 N/A	All set-ups		FALSE	ဗု	Int32
16-65	模拟输出端 42 [mA]	0.000 N/A	All set-ups		FALSE	ဗု	Int16
16–66	数字输出	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Int16
16-67	端子29 频率	0 N/A	All set-ups	×	FALSE	0	Int32
16–68	端子 33 频率	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Int32
16–69	端子 27 脉冲輸出	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Int32
16-70	端子 29 脉冲输出	0 N/A	All set-ups	×	FALSE	0	Int32
16-71	继电器输出[二进制]	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Int16
16-72	计数器 A	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
16-73	计数器 B	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
16-74	精确 停止计数器	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint32
16-75	模拟输入 X30/11	0.000 N/A	All set-ups		FALSE	ဗု	Int32
16–76	模拟输入 X30/12	0.000 N/A	All set-ups		FALSE	-3	Int32
16-77	模拟输出 X30/8 [mA]	0.000 N/A	All set-ups		FALSE	ကု	Int16
16-78	Analog Out X45/1 [mA]	0.000 N/A	All set-ups		FALSE	°-	Int16
16-79	Analog Out X45/3 [mA]	0.000 N/A	All set-ups		FALSE	-3	Int16
16-8* 总约	总线和 FC 端口						
16-80	控制字 1 信号	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	V2
16-82	总线设定 A 信号	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	N2
16-84	通讯卡状态字	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	٧2
16-85	FC 口控制字 1	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	۸2
16-86	FC 速度给定 A	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	N2
16-9* 诊断读数	断读数						
16–90	报警字	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
16-91	报警字 2	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
16-92	警告字	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
16-93	警告字 2	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
16-94	扩展状态字	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32



4.3.1	4.3.16 17-** 电动机反馈选件						
Par. No. #	o. Parameter description	Default value	4-set-up	FC 302 only	Change during operation	Conver- sion index	Туре
17-1* 丸	17-1* 增量编码器接口						
17-10	信号类型	[1] RS422 (5V TTL)	All set-ups		FALSE	ı	Uint8
17-11	分辨率(PPR)	1024 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint16
17-2* 约	7-2* 绝对编码器接口						
17-20	协议选择	[0] 无	All set-ups		FALSE	1	Uint8
17-21	分辨率(位置/转)	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	0	Uint32
17-24	SSI数据长度	13 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint8
17-25	时钟速率	ExpressionLimit	All set-ups		FALSE	က	Uint16
17-26	SSI数据格式	[0] 灰度代码	All set-ups		FALSE	1	Uint8
17-34	HIPERFACE 波特率	[4] 9600	All set-ups		FALSE	1	Uint8
17-5#	7-5* 解析器接口						
17–50	极数	2 N/A	1 set-up		FALSE	0	Uint8
17-51	輸入电圧	7.0 V	1 set-up		FALSE	Τ	Uint8
17-52	输入频率	10.0 kHz	1 set-up		FALSE	2	Uint8
17-53	变压比	0.5 N/A	1 set-up		FALSE	Τ	Uint8
17–59	解析器接口	[0] 禁用	All set-ups		FALSE	ı	Uint8
17-6# #	17-6* 监视和应用						
17–60	反馈方向	[0] 正常顺时针	All set-ups		FALSE	ı	Uint8
17-61	反馈信号监测	[1] 警告	All set-ups		TRUE	1	Uint8



Par. No. Parameter description #	escription	Default value	4-set-up	FC 302 only	Change during operation	Conver- sion index	Туре
32-0* 编码器 2							
	ī	[1] RS422 (5V TTL)	2 set-ups		TRUE	1	Uint8
		1024 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-02 绝对协议		[0] 无	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
32-03 绝对分辨率		8192 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-05 绝对编码器数据长度	奴据长度	25 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint8
32-06 绝对编码器时		262.000 kHz	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-07 绝对编码器时钟生成	1钟生成	井[1]	2 set-ups		TRUE		Uint8
32-08 绝对编码器电缆长度	3%长度	E 0	2 set-ups		TRUE	0	Uint16
		※ [0]	2 set-ups		TRUE		Uint8
		[1] 无操作	2 set-ups		TRUE	1	Uint8
	中な	1 N/A	2 set—uns		TRIF	c	Uint32
32-12 用户单位的分子	*	1 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
编位							
32-30	n e e e e e e e e e e e e e e e e e e e	[1] RS422 (5V TTI)	9 cet-inc		TRIF	1	Hin+8
	1	1024 N/A			TRIF	c	Hin+32
		# [5]	200-400-6		TDIE	> 1	ZG:II
		0103 N/A	2 sec ups		TBIIC	c	11: 2+22
	1 2 9	8192 N/A	2 set-ups		IRUE	0 0	UINT3Z
32-35 绝对编码器数据长度	X据长度	25 N/A	2 set-ups		IRUE	0	Uint8
	1钟频率	262.000 kHz	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-37 绝对编码器时钟生成]钟生成	[1] 米	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
	3.缆长度	m 0	2 set-ups		TRUE	0	Uint16
		米 [0]	2 set-ups		TRUE	1	Uint8
32-40 编码器端接		[1] 开	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
32-5* Feedback Source							
32-50 Source Slave	9	[2] Encoder 2	2 set-ups		TRUE	_	Uint8
32-6* PID 控制器							
		30 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
		0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
		0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
		1000 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint16
		1000 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint16
32-65 前馈速度		0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-66 前馈加速度		0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
	- 位置误差	20000 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-68 从站的反向行为	长子	[0] 允许主站反向时	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
32-69 PID 控制的采样时间	5样时间	1 ms	2 set-ups		TRUE	ဗု	Uint16
	5扫描时间	1 ms	2 set-ups		TRUE	-3	Uint8
32-71 控制窗口的大小(启用)	(1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1)	0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
	(0 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-8* 速度 & 加速度							
	(器)	1500 RPM	2 set-ups		TRUE	29	Uint32
32-81 最短加減速时间	三	1.000 s	2 set-ups		TRUE	ဗု	Uint32
		[0] 线性	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
		100 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32
32-84 默认速度		50 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Uint32



t value 4-set-up FC 302 Change during only only operation only operation only operation only operation only operation set-ups TRUE WAA 2 set-ups TRUE TRUE WAA 2 set-ups TRUE WAA 3 set-ups TRUE WAA 3 set-ups TRUE WAA 3 set-ups TRUE WAA 4 2 set-ups TRUE WAA 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4	4. 3. 10 33-44 MOO 同次 文画					
10		Default value			Conver- sion index	Type
強利的性化 自成症的的加度 自成症的的加度 自成症的的加度 自成症的的加度 自成症的的加度 自成症的的加度 (b) R) R) Con (b) R, A (b) R) Con (b) R, A (b) R) Con (c) R, A (c) R, B (c) R, B (* 归位运动					
事人的股外 2 set-ups RRLE 事人的股外 2 set-ups RRLE 目在認時的推進 10 N/A 2 set-ups RRLE 目在認時的推進 10 N/A 2 set-ups RRLE 自在認時的推進 10 N/A 2 set-ups RRLE 在地方医療養養養養養養養養養養養養養養養養養養養養養養養養養養養養養養養養養養養養		ı	2 set-ups	TRUE	1	Uint8
DR NA		0 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Int32
自任送途海的速度 (日本) (日、NAA) 2 set ups set ups (日本) TRUE 自本 (日本) (日、NAA) 2 set ups set ups (日本) TRUE 自本 (日本) (日、NAA) 2 set ups set ups (日本) TRUE (日本) (日本) (日本) (日本) (日本) (日本) (日本) (日本) (日本) (日本) (日本) (日本) (10 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Uint32
内位运动期间的行为 (0) 反向, 带索引 2 set ups RRE 自身企运动期间的行为 (1) 区向, 带索引 2 set ups RRE 其地向告股的(主, 从) (1) N/A 2 set ups RRE 人站向去院成就 (2) N/A 2 set ups RRE 人站向上海的大路 (2) N/A 2 set ups RRE 人站向上海的大路 (3) N/A 2 set ups RRE 人站向上海的大路 (3) N/A 2 set ups RRE 人站向上海的大路 (3) N/A 2 set ups RRE 人站向下路 (3) N/A 2 set ups RRE 人站向下波 (3) N/A 2 set ups RRE 人场的大路 (3) N/A 2 set ups RRE 人场的大路 (4) N/A 2 set ups RRE 大场市及業務 (4) N/A 2 set ups RRE 有力流水 (4) N/A 2 set ups RRE 有力流水 (4) N/A 2 set ups RRE 有力流水 (4) N/A 2 set ups RRE 有力的大路 (5) 所名 (5) Set ups RRE 有力的大路 (5) Set		10 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Int32
NA 2 set-ups Pute Put			2 set-ups	TRUE	ı	Uint8
主体同步因数(主、从) I N/A 2 set-ups TRUE 月本信息生数(主、人) I N/A 2 set-ups TRUE 月本信息生数(電子人) I N/A 2 set-ups TRUE 人站這便有效應 I N/A 2 set-ups TRUE 人站這便有效應 I N/A 2 set-ups TRUE 上站都已應 I N/A 2 set-ups TRUE 上站都已應 I N/A 2 set-ups TRUE 人站然已僅 I N/A 2 set-ups TRUE 人站然已應 I N/A 2 set-ups TRUE 人站然已應 I N/A 2 set-ups TRUE 人站然已應 I N/A 2 set-ups TRUE 人站就已應 I N/A 2 set-ups TRUE 人站就已應 I N/A 2 set-ups TRUE 所能 I N/A 2 set-ups TRUE 所能 I N/A 2 set-ups TRUE 所述就就就可以 I N/A 2 set-ups TRUE 所述就就就可以 I N/A 2 set-ups TRUE MAA 2 set-ups TRUE </td <td>回步</td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td>	回步					
人場合配機能 人場合配機能 1 N/A 2 set ups TRUE 位置向去的構度室口 0 N/A 2 set ups TRUE 任置向去的構度室口 0 N/A 2 set ups TRUE 上站桥已改置 0 N/A 2 set ups TRUE 人站桥已改置 0 M/A 2 set ups TRUE 有限表述数則 0 M/A 2 set ups TRUE 标记滤波器的 0 M/A 2 set ups TRUE 标记滤波器的 0 M/A 2 set ups TRUE 有力能能 0 M/A 2 set ups TRUE 有力能 0 M/A 2 set ups TRUE 有力能 0 M/A 2 set ups TRUE 有力能 0 M/A		1 N/A		TRUE	0	Int32
日本位表性		1 N/A		TRUE	0	Int32
从战速度自对限制 1000 N/A 2 set-ups TRUE 人战速度自对限制 1 N/A 2 set-ups TRUE 人战能信息 1 N/A 2 set-ups TRUE 人战场记息 408 N/A 2 set-ups TRUE 人战场记息 408 N/A 2 set-ups TRUE 人战场记息 408 N/A 2 set-ups TRUE 人战场记录整型 (0) 編码器 2 通电力压 2 set-ups TRUE 人战场记录整型 (0) 編码器 2 通电力压 2 set-ups TRUE 人战场记录整型 (0) 編码器 2 通电力压 2 set-ups TRUE 成场流速器向向 (0) M/A 2 set-ups TRUE 成场速速的向 (0 M/A 2 set-ups TRUE 局域流速器的向 (0 M/A 2 set-ups TRUE 局域地域 (0 M/A 2 set-ups TRUE 局域域 (0 M/A 2 set-ups TRUE 局域域 (0 M/A 2 set-ups TRUE 局域へ (0 M/A 2 set-ups TRUE 局域 (0 M/A 2 set-ups TRUE 自体的域 (0 M/A <td></td> <td>0 N/A</td> <td>2 set-ups</td> <td>TRUE</td> <td>0</td> <td>Int32</td>		0 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Int32
人站長度自列展制 0 % 2 set-ups TRUE 人站長記數量 1 N/A 2 set-ups TRUE 人站長記數量 1 N/A 2 set-ups TRUE 人站長記數量 (0) 編码器 2 通电为正 2 set-ups TRUE 人站長記後蓋 (0) 編码器 2 通电为正 2 set-ups TRUE 人站長記後蓋 (0) 編码器 2 通电为正 2 set-ups TRUE 人站長記後蓋 (0) 編長 2 man 2 set-ups TRUE 主場局記錄 (0) M/A 2 set-ups TRUE 無機就說的圖 (0) M/A 2 set-ups TRUE 無人認該 (0) M/A 2 set-ups TRUE 無人認該 (0) M/A 2 set-ups TRUE 無人認該 (0) M/A 2 set-ups TRUE 有人認該 (0) M/A 2 set-ups TRUE ACATA (0) M/A 2 set-ups <th< td=""><td></td><td>1000 N/A</td><td>2 set-ups</td><td>TRUE</td><td>0</td><td>Int32</td></th<>		1000 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Int32
主統括記數量 1 N/A 2 set-ups RRE 主域特元記數量 1 N/A 2 set-ups RRE 土域特元記數量 4006 N/A 2 set-ups RRE 人域特元记数型 (0] 編码器 2 通电功正 2 set-ups RRE 人域特元线类型 (0] 編码器 2 通电功正 2 set-ups RRE 人域特元线类型 (0] 編码器 2 通电功正 2 set-ups RRE 人域特元线类型 (0) N/A 2 set-ups RRE 表域特元设数量 (0) N/A 2 set-ups RRE 表域标记数量 (0) N/A 2 set-ups RRE 表域标记数量 (0) N/A 2 set-ups RRE 表域形成数量 (0) N/A 2 set-ups RRE 表域形成器 (0) N/A 2 set-ups RRE 表域比較 (0) M/A 2 set-ups RRE ACA 整理 (0) 标准 2 set-ups RRE 内域性 (0) M/A 2 set-ups RRE 内域性 (0) M/A 2 set-ups RRE 自身的性 (0) M/A 2 set-ups RRE 自身的性 (0) M/A		% 0	2 set-ups	TRUE	0	Uint8
以收析记数量 1 N/A 2 set-ups TRUE 互始标记题面 4096 N/A 2 set-ups TRUE 从收析记题面 (0) 编码圈 N/A 2 set-ups TRUE 从收析记题型 (0) 编码圈 N/A 2 set-ups TRUE 从收析记录型 (0) 编码器 Z 通电为正 2 set-ups TRUE 从收析记录型 (0) M/A 2 set-ups TRUE 以收析记录型 (0) N/A 2 set-ups TRUE 放储标记数量 (0) N/A 2 set-ups TRUE 有限建筑设置 (0) N/A 2 set-ups TRUE 有限建筑设置 (0) N/A 2 set-ups TRUE 有处规度扩展 (0) N/A 2 set-ups TRUE 有处规度扩展 (0) N/A 2 set-ups TRUE 有处规度 (0) N/A 2 set-ups TRUE 有处规度 (0) N/A 2 set-ups TRUE 有处规度 (0) N/A 2 set-ups TRUE 有处理 (0) 有限模型 2 set-ups TRUE 有处规度 (0) 有限模型 2 set-ups TRUE 自然的口 (0) 有限		1 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Uint16
上並标记距离 4096 N/A 2 set-ups RULE 上並标记距离 人立标记类型 RULE 上並标记类型 [0] 編码器 2 通电为正 2 set-ups RULE 上並标记类整型 [0] 編码器 2 通电为正 2 set-ups RULE 人立标记误差面口 N/A 2 set-ups RULE 人立标记误差面口 N/A 2 set-ups RULE 政権标记数量 N/A 2 set-ups RULE 有限表表型 0 ms 2 set-ups RULE 有比效器的建筑的同步型 0 ms 2 set-ups RULE 有比较限已渐落的。 0 ms 2 set-ups RULE 有比较限化数限 5 set-ups RULE RULE 有比较性处限 5 set-ups RULE RULE 有的软件终止极限 5 set-ups RULE RULE 自标的日本社 表现的 1 ms 2 set-ups RULE 自然中域 2 set-ups RULE RUL		1 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Uint16
人丛林奈记距离 人丛林东记距离 COI 編码器 2 通电为正 2 set-ups TRUE 上站桥记送型型 人站标记送型 2 set-ups TRUE 上站桥记送型型 (0) 編码器 2 通电为正 2 set-ups TRUE 上站桥记送型型 (0) 编码器 2 通电为正 2 set-ups TRUE 上站桥记送型型 (0) 月边功能 1 2 set-ups TRUE 放椅标记线型型 (0) 月边功能 1 2 set-ups TRUE 放椅标记线及器配置 (0) 所成 2 set-ups TRUE 标记滤波器配置 (0) 标准 2 set-ups TRUE 标记滤波器的滤波时间 (0) 标准 2 set-ups TRUE 外位处理 (0) 新規模处理 2 set-ups TRUE 方向软件终止极限 (0) 新規模处理 2 set-ups TRUE 市向软件终止极限 (0) 新規模处理 2 set-ups TRUE 市向软件经上极限 (0) 新規模处理 2 set-ups TRUE 市向软件经上极限 (0) 新規模學 2 set-ups TRUE		4096 N/A		TRUE	0	Uint32
東京大型 (0) 編码器 2 通电为正 2 set ups RRLE 人站标记类型 (0) 編码器 2 通电为正 2 set ups RRLE 上站标记类型 0 N/A 2 set ups RRLE 从站标记类型 0 N/A 2 set ups RRLE 放酵标记数量 10 N/A 2 set ups RRLE 旅馆标记数量 0 ns 2 set ups RRLE 标记滤波器函数滤波时间 0 ns 2 set ups RRLE 标记滤波器的滤波时间 0 ns 2 set ups RRLE 标记滤波器的滤波时间 0 ns 2 set ups RRLE 标记滤波器的滤波时间 0 ns 2 set ups RRLE 有外状件终上极限子处的行为 0 N/A 2 set ups RRLE 方的软件终上极限 0 ns 2 set ups RRLE 方向数件终上极限已激活 0 ns 2 set ups RRLE 自标窗口内的时间 0 ns 2 set ups RRLE 日本面口的时间 0 ns 2 set ups RRLE 日本面口的时间 0 ns 2 set ups RRLE 日本四口的时间 0 ns 2 set ups RRLE 日本四口的时间		4096 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Uint32
从站标记读差型 (0) 编码器 2 通电为正 2 set ups TRUE 人站标记读差窗口 (0 N/A 2 set ups TRUE 人站标记读差窗口 (0 N/A 2 set ups TRUE 人站标记读差面量 (0 N/A 2 set ups TRUE 就替标记或量 (0 N/A 2 set ups TRUE 就连接流器面面			2 set-ups	TRUE	1	Uint8
主体标记误差窗口 0 N/A 2 set ups TRUE 主体标记误差窗口 0 N/A 2 set ups TRUE 主体可记误差窗口 10 N/A 2 set ups TRUE 就棒玩过数量 10 N/A 2 set ups TRUE 就棒玩过数量 0 us 2 set ups TRUE 有格認及時間 0 ms 2 set ups TRUE 标记滤波器配置 0 ms 2 set ups TRUE 标记滤波器配置 0 ms 2 set ups TRUE 局力模型 2 set ups TRUE 同步类型 0 ms 2 set ups TRUE 内软件线上极限 0 ms 2 set ups TRUE 内软件线上极限 0 ms 2 set ups TRUE 自分的代件线上极限 0 ms 2 set ups TRUE 自分的目标窗口的时间 0 ms 2 set ups TRUE 日本窗口的时间 0 ms 2 set ups TRUE			2 set-ups	TRUE	1	Uint8
A.D.A.A.D.G.G.G.G.G.C.C.C.C.C.C.C.C.C.C.C.C.C.C		0 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Uint32
主站同步的启动行为 (0) 启动功能 1 2 set-ups TRUE 就發輸行改數量 就發佈记数量 (A) companies 10 N/A 2 set-ups TRUE 建度滤波器 (A) companies 0 us 2 set-ups TRUE 病促滤波器的滤波时间 标记滤波器的滤波时间 标记滤波器的滤波时间 表大标记修正量 表大标记修正量 0 ms 2 set-ups TRUE 标记滤波器的滤波时间 标记滤波器的滤波时间 表土极限工类型 0 ms 2 set-ups TRUE 核口滤波器的滤波时间 表土极限工类型 0 ms 2 set-ups TRUE 校上数限 内的软件终止极限已激活 (0) 调用错误处理程序 -500000 N/A 2 set-ups TRUE 内的软件终止极限已激活 (0) 3 调用错误处理程序 -500000 N/A 2 set-ups TRUE 自标窗口内的时间 日标窗口内的时间 日标窗口的时间 0 ms 2 set-ups TRUE 日本窗口的时间 日本窗口的时小 0 ms 2 set-ups TRUE 日本窗口的时间 0 ms 2 set-ups TRUE 日本窗口的时间 0 ms 2 set-ups TRUE 日本窗口的时间 0 ms 2 set-ups TRUE 日本窗口的上的时, 0 ms 2 set-ups TRUE 日本窗口的时, 0 ms 2 set-ups TRUE 日本面面的中的时间 0 ms 2 set-ups TRUE		0 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Uint32
故障体记数量 TRUE 故障体记数量 1 N/A 2 set ups TRUE 速域棒记数量 1 N/A 2 set ups TRUE 速度速波时高 0 ms 2 set ups TRUE 标记滤波器的滤波时间 0 ms 2 set ups TRUE 标记滤波器的滤波时间 0 ms 2 set ups TRUE 标记滤波器的滤波时间 0 ms 2 set ups TRUE 板记处理 0 ms 2 set ups TRUE 放口软件终止极限 5 set ups TRUE 均向软件终止极限 5 set ups TRUE 方向软件终止极限 5 set ups TRUE 方向软件终止极限 5 set ups TRUE 方向软件终止极限已激活 6 ms 2 set ups TRUE 方向软件终止极限已激活 6 ms 2 set ups TRUE 日本第日内的时间 0 ms 2 set ups TRUE 日本第日内的时间 0 ms 2 set ups TRUE 日本第日中第日本第日本第日本第日本第日本第日本第日本第日本第日本第日本第日本第日本第日本第			2 set-ups	TRUE	1	Uint16
機嫌标记数量 1 N/A 2 set-ups IRUE 速度滤波器 0 us 2 set-ups IRUE 標移滤波器回置 0 ms 2 set-ups IRUE 标记滤波器的滤波时间 0 ms 2 set-ups IRUE 标记滤波器的滤波时间 0 ms 2 set-ups IRUE 阿比美大际记修正量 [0] 标准 2 set-ups IRUE 网位处理 1 set-ups IRUE 公向软件终止效限 -500000 N/A 2 set-ups IRUE 公向软件终止效限 -500000 N/A 2 set-ups IRUE 公向软件终止效限已激活 0 ms 2 set-ups IRUE 日标窗口内的时间 0 ms 2 set-ups IRUE 日标窗口内的时间 0 ms 2 set-ups IRUE 日标窗口内的时间 0 ms 2 set-ups IRUE 日本窗口的本小 0 ms 2 set-ups IRUE		10 N/A		TRUE	0	Uint16
速度滤波器 0 us 2 set-ups TRUE 偏移滤波时间 0 ms 2 set-ups TRUE 标记滤波器配滤波时间 0 ms 2 set-ups TRUE 标记滤波器的滤波时间 0 ms 2 set-ups TRUE 雨大湿滤波器的滤波时间 0 ms 2 set-ups TRUE 扇竹处理 Col ji		1 N/A		TRUE	0	Uint16
偏移滤波时间 标记滤波器配置 标记滤波器的滤过时间 0 ms 2 set-ups TRUE 标记滤波器的滤过时间 0 ms 2 set-ups TRUE 标记滤波器的滤过时间 0 mS 2 set-ups TRUE 原大证线器的滤过时间 0 M/A 2 set-ups TRUE 同步类型 核止极限开关处的行为 (0] 标准 2 set-ups TRUE 经口极限开关处的行为 -500000 N/A 2 set-ups TRUE 应向软件终止极限 正向软件终止极限已激活 (0] 无效 2 set-ups TRUE 日标窗口内的时间 (0] 无效 2 set-ups TRUE 目标窗口内的时间 0 ms 2 set-ups TRUE 目标窗口内的时间 0 ms 2 set-ups TRUE 日本窗口内的时间 0 ms 2 set-ups TRUE 日本窗口的十小 0 ms 2 set-ups TRUE		sn 0		TRUE	9-	Int32
标记滤波器配置 [0] 标记滤波器 1 2 set-ups IRUE 标记滤波器的滤波时间 0 ms 2 set-ups TRUE 同步类型 0 M/A 2 set-ups TRUE RQL处理 2 set-ups TRUE 内处性理 2 set-ups TRUE 公向软件终止极限 2 set-ups TRUE 方向软件终止极限 2 set-ups TRUE 方向软件终止极限已激活 5000000 N/A 2 set-ups TRUE 百户软件终止极限已激活 [0] 无效 2 set-ups TRUE 日标窗口内的时间 0 ms 2 set-ups TRUE 日本窗口内的时间 0 ms 2 set-ups TRUE 日本窗口的本小 0 ms 2 set-ups TRUE		sm 0	2 set-ups	TRUE	ကု	Uint32
标记滤波器的滤波时间 0 ms 2 set-ups TRUE 原女企理 0 M/A 2 set-ups TRUE 院女企理 10] 标准 2 set-ups TRUE 院女企理 -500000 M/A 2 set-ups TRUE 点向软件终止极限 -500000 M/A 2 set-ups TRUE 正向软件终止极限 500000 M/A 2 set-ups TRUE 正向软件终止极限已激活 [0] 无效 2 set-ups TRUE 日标窗口内的时间 0 ms 2 set-ups TRUE 日本窗口内的时间 0 ms 2 set-ups TRUE 日本窗口内的时间 1 M/A 2 set-ups TRUE 日本窗口内的时间 1 M/A 2 set-ups TRUE			2 set-ups	TRUE	1	Uint8
最大标记修正量 0 N/A 2 set-ups TRUE RCLAME 2 set-ups TRUE RCLAMERT Composition Col 调用错误处理程序 2 set-ups TRUE 会LAMERT Composition Col 1 mm dig		sm 0	2 set-ups	TRUE	ဗု	Int32
RDL 表型 [0] 标准 2 set-ups TRUE RDL 处理 Col 调用错误处理程序 2 set-ups TRUE 负向软件终止极限 -500000 N/A 2 set-ups TRUE 负向软件终止极限 500000 N/A 2 set-ups TRUE 负向软件终止极限 [0] 无效 2 set-ups TRUE 正向软件终止极限已激活 [0] 无效 2 set-ups TRUE 目标窗口内的时间 0 ms 2 set-ups TRUE 目标窗口内的时间 0 ms 2 set-ups TRUE 日本窗口内的时间 0 ms 2 set-ups TRUE 日本窗口内的时间 0 ms 2 set-ups TRUE 日本窗口内的时间 0 ms 2 set-ups TRUE 日本窗口内的计 0 ms 2 set-ups TRUE		0 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Uint32
RPLADA REPLADA TRUE		[0] 标准		TRUE	1	Uint8
终止极限开关处的行为 [0] 调用错误处理程序 2 set-ups TRUE 负向软件终止极限 -500000 N/A 2 set-ups TRUE 正向软件终止极限 500000 N/A 2 set-ups TRUE 负向软件终止极限 [0] 无效 2 set-ups TRUE 百向软件终止极限已激活 [0] 无效 2 set-ups TRUE 目标窗口内的时间 0 ms 2 set-ups TRUE 目标窗口内的时间 1 N/A 2 set-ups TRUE 日本窗口内的时间 0 ms 2 set-ups TRUE 日本窗口内的时间 1 N/A 2 set-ups TRUE	陨位					
负向软件终止极限 -500000 N/A 2 set-ups TRUE 正向软件终止极限 500000 N/A 2 set-ups TRUE 负向软件终止极限已激活 [0] 无效 2 set-ups TRUE 正向软件终止极限已激活 [0] 无效 2 set-ups TRUE 目标窗口内的时间 0 ms 2 set-ups TRUE 日本窗口内的时间 1 N/A 2 set-ups TRUE 日本窗口内的时间 1 N/A 2 set-ups TRUE 日本窗口内的时间 1 N/A 2 set-ups TRUE			2 set-ups	TRUE	-	Uint8
正向软件终止极限 500000 N/A 2 set-ups TRUE 负向软件终止极限已激活 [0] 无效 2 set-ups TRUE 正向软件终止极限已激活 [0] 无效 2 set-ups TRUE 目标窗口内的时间 0 ms 2 set-ups TRUE 目标窗口内的时间 1 N/A 2 set-ups TRUE 日本窗口内的时间 N/A 2 set-ups TRUE		-500000 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Int32
负向软件终止极限已激活 [0] 无效 2 set—ups TRUE 正向软件终止极限已激活 [0] 无效 2 set—ups TRUE 目标窗口内的时间 0 ms 2 set—ups TRUE 目标窗口内的时间 1 N/A 2 set—ups TRUE 日本窗口内的时间 1 N/A 2 set—ups TRUE 日本窗口内的时间 0 ms 2 set—ups TRUE 日本窗口内的时间 0 ms 2 set—ups TRUE 日本窗口内中小 0 ms 2 set—ups TRUE		500000 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Int32
正向软件终止极限已激活 [0] 无效 2 set—ups TRUE 目标窗口内的时间 0 ms 2 set—ups TRUE 目标窗口内的时间 1 N/A 2 set—ups TRUE 日本窗口的中心 0 ms 2 set—ups TRUE 日本窗口的中心 0 m/A 2 set—ups TRUE		[0] 无效	2 set-ups	TRUE	1	Uint8
目标窗口内的时间 0 ms 2 set-ups TRUE 目标窗口极限值 1 N/A 2 set-ups TRUE 日标窗口极限值 0 N/A 2 set-ups TRUE		[0] 无效	2 set-ups	TRUE	1	Uint8
目标窗口极限值 1 N/A 2 set-ups TRUE TRUE TRUE DE窓口的ナル 0 N/A 3 set-ups TRUE TRUE		sm O	2 set-ups	TRUE	ငှ-	Uint8
日标窗口的卡小		1 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Uint16
TAが展出用シケジ		0 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Uint16



Par. No. #	Parameter description	Default value	4-set-up	FC 302 only	Change during operation	Conver- sion index	Type
33-5* 1/0	0 配置						
33-50	X57/1	[0] 无功能	2 set-ups		TRUE	1	Uint8
33-51	端子 X57/2 数字输入	[0] 无功能	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
33–52	端子 X57/3 数字输入	[0] 无功能	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
33-53	端子 X57/4 数字输入	[0] 无功能	2 set-ups		TRUE	1	Uint8
33-54	端子 X57/5 数字输入	[0] 无功能	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
33-55	端子 X57/6 数字输入	[0] 无功能	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
33-56	端子 X57/7 数字输入	[0] 无功能	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
33-57	端子 X57/8 数字输入	[0] 无功能	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
33–58	端子 X57/9 数字输入	[0] 无功能	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
33-59	端子 X57/10 数字输入	[0] 无功能	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
33-60		[1] 輸出	2 set-ups		FALSE	ı	Uint8
33-61	端子 X59/1 数字输入	[0] 无功能	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
33–62	X59/2	[0] 无功能	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
33-63		[0] 无功能	2 set-ups		TRUE	1	Uint8
33-64	X59/2	[0] 无功能	2 set-ups		TRUE	1	Uint8
33-65	X59/3	[0] 无功能	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
33–66	X59/4	[0] 无功能	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
33-67	端子 X59/5 数字输出	[0] 无功能	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
33–68	端子 X59/6 数字输出	[0] 无功能	2 set-ups		TRUE	1	Uint8
33–69	端子 X59/7 数字输出	[0] 无功能	2 set-ups		TRUE	1	Uint8
33-70	端子 X59/8 数字输出	[0] 无功能	2 set-ups		TRUE	_	Uint8
33-8* 全局参数	局参数						
33–80	已启动程序的编号	-1 N/A	2 set-ups		TRUE	0	Int8
33-81	加电状态	[1] 启动电动机	2 set-ups		TRUE	ı	Uint8
33–82	变频器状态监视	[1] 开	2 set-ups		TRUE	1	Uint8
33-83	发生错误后的行为	[0] 惯性运动	2 set-ups		TRUE	1	Uint8
33-84	执行 [Esc] (退出) 后的行为	[0] 控制停止	2 set-ups		TRUE	1	Uint8
33-85	MCO 由外部 24v 直流电源供电	[0] 端子号	2 set-ups		TRUE	1	Uint8



4. 3. 19	4.3.19 34-** MCO 数据读数						
Par. No.	. Parameter description	Default value	4-set-up	FC 302	Change during	Conver-	Туре
34-0* PCD	8 词参数			S.	5		
34-01	PCD 1 写入 MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-02	PCD 2 写入 MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-03	PCD 3 写入 MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-04	PCD 4 写入 MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-05	PCD 5 写入 MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-06	PCD 6 写入 MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-07	PCD 7 写入 MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-08	PCD 8 写入 MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-09	PCD 9 写入 MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-10	PCD 10 写入 MCO	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-2* PC	34-2* PCD 读参数						
34-21	PCD 1 从 McO 读取	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-22	PCD 2 从 MCO 读取	0 N/A	_		TRUE	0	Uint16
34-23	PCD 3 从 MCO 读取	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-24	PCD 4 从 MCO 读取	0 N/A			TRUE	0	Uint16
34-25	PCD 5 从 MCO 读取	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-26	PCD 6 从 MCO 读取	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-27	PCD 7 从 MCO 读取	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-28	PCD 8 从 MCO 读取	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-29	PCD 9 从 MCO 读取	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-30	PCD 10 从 MCO 读取	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-4* 轡	34-4* 巻ん 巻 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1						
34-40	数字输入		All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-41	数字输出	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Uint16
34-5* 过程数据	【程数据						
34-50	实际位置	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-51	命令的位置	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-52	实际主站位置	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-53	从站索引位置	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-54	主索引位置	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-55	曲线位置	0 N/A			TRUE	0	Int32
34-56	跟踪错误	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-57	同步错误	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-58	实际速度	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-59	实际主站速度	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-60	同步状态	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-61	轴状态		All set-ups		TRUE	0	Int32
34-62	程序状态	0 N/A	All set-ups		TRUE	0	Int32
34-7* 诊断读数	断读数						
34-70	MCO 报警字 1	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32
34-71	MCO 报警字 2	0 N/A	All set-ups		FALSE	0	Uint32



5 一般规格

主电源 (L1, L2, L3):	
供电电压	FC 302: 380-500 V ±10%
供电电压	FC 302: 525-690 V \pm 10%
供电频率	50/60 Hz
主电源各相位之间的最大临时不平衡	额定供电电压的 3.0%
有效功率因数 (λ)	≥ 0.9 标称值(额定负载时)
位移功率因数 (cos φ) 接近 1	(> 0.98)
打开输入电源 L1, L2, L3 (上电)	最多 1 次/2 分钟。
环境符合 EN60664-1 标准要求	过压类别 111/污染度 2
此设备适用于能够提供不超过 100.000 RMS 安培的均方根对称电流和最大电压为 500/600/690 V 的电路。	
电动机输出 (U, V, W):	
输出电压	供电电压的 0-100%
输出频率	0 - 800* Hz
输出切换 	无限制
加减速时间	0.01 - 3600 秒
* 取决于电压和功率	
* * * * * * * * * *	
启动转矩(恒定转矩)	160%,最多持续 60 秒。*
启动转矩	180%,最多持续 0.5 秒。*
过载转矩(恒定转矩)	160%,最多持续 60 秒。*
启动转矩(可变转矩)	110%,最多持续 60 秒。*
过载转矩(可变转矩)	110%,最多持续 60 秒。
*相对于额定转矩的百分比。	
数字输入:	
可编程数字输入	4 (6)
端子号	18, 19, 27 ¹⁾ , 29, 32, 33,
逻辑	PNP 或 NPN
电压水平	直流 0 - 24 V
电压水平,逻辑'0'PNP	< 直流 5 V
电压水平,逻辑'1'PNP	>直流 10 V
电压水平,逻辑'0' NPN	>直流 19 V
电压水平,逻辑'0'NPN ²	〈 直流 14 V
最高输入电压	直流 28 V
脉冲频率范围	0 - 110 kHz
(工作周期)最小脉冲宽度	4.5 ms
输入电阻,R	大约 4 kΩ
安全停止端子 37 ³⁾ (端子 37 拥有固定的 PNP 逻辑):	
电压水平	直流 0 - 24 V
电压水平,逻辑'0'PNP	く 直流 4V
电压水平,逻辑'1'PNP	>直流 20 V
24 V 时的额定输入电流	50 mA rms
20 V 时的额定输入电流	60 mA rms
输入电容	400 nF

所有数字输入与供电电压(PELV)及其它高电压端子之间均存在电气绝缘。

1) 可以对端子 27 和 29 进行输出编程。

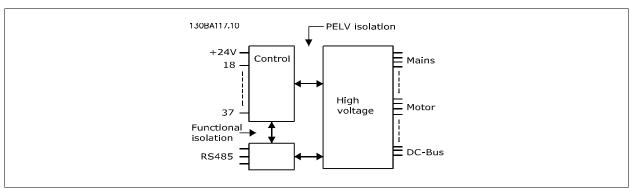
2)不包括安全停止输入端子。

3) 端子 37 只能用作"安全停止"输入。 根据欧盟机械标准 98/37/EC 的要求,端子 37 适用于 EN 954-1 规定的第 3 类安装 (即 EN 60204-1 的 0 类规定的安全停止)。 端子 37 和安全停止功能在设计上符合 EN 60204-1、EN 50178、EN 61800-2、EN 61800-3 和 EN 954-1 标准。 要了解如何才能正确和安全地使用安全停止功能,请参阅"设计指南"中的相关信息和说明。



模拟输入: 模拟输入的数量 2 端子号 53, 54 模式 电压或电流 模式选择 开关 S201 和开关 S202 电压模式 开关 S201/开关 S202 = 关 (U) -10 到 + 10 V (可调节) 电压水平 大约 10 kΩ 输入电阻,R 最高电压 \pm 20 V 开关 S201/开关 S202 = 开(I) 电流模式 电流水平 0/4 到 20 mA (可调节) 输入电阻,R 大约 200 Ω 最大电流 30 mA 模拟输入的分辨率 10 位 (包括符号) 模拟输入的精度 最大误差为满量程的 0.5% 100 Hz

模拟输入与供电电压(PELV)以及其它高电压端子之间都是绝缘的。



脉冲/编码器输入:

脉冲/编码器端子号	29 ¹⁾ . 33 ²⁾ / 32 ³⁾ . 33 ³⁾
WALL LANGUAGES 2	
端子 29、32、33 的最大频率	110 kHz (推挽驱动)
端子 29、32、33 的最大频率	5 kHz (开放式集电极)
端子 29、32、33 的最小频率	4 Hz
电压水平	请参阅"数字输入"章节
最高输入电压	直流 28 V
输入电阻, R _i	大约 4 kΩ
脉冲输入精度(0.1 - 1 kHz)	最大误差: 全范围的 0.1 %
编码器输入精度(1 - 110 kHz)	最大误差: 全范围的 0.05 %

脉冲和编码器输入 (端子 29、32、33) 与供电电压 (PELV) 以及其它高压端子之间都是绝缘的。

- 1) 仅限 FC 302
- 2) 脉冲输入端子是 29 和 33
- 3) 编码器输入: 32 = A, 33 = B

数字输出:

м) тиш.	
可编程数字/脉冲输出	2
端子号	27, 29 ¹⁾
数字/频率输出的电压水平	0 - 24 V
最大输出电流(汲入电流或供应电流)	40 mA
频率输出的最大负载	1 kΩ
频率输出的最大电容负载	10 nF
频率输出的最小输出频率	0 Hz
频率输出的最大输出频率	32 kHz
频率输出精度	最大误差: 全范围的 0.1 %
频率输出的分辨率	12 位

1) 端子 27 和 29 也可以被设置为输入端子。



数字输出与供电电压(PELV)以及其他高电压端子之间都是电绝缘的。

双丁捌山可以屯屯还(127) 久及六心间屯江州了之内即是屯北郊村。	
模拟输出:	
可编程模拟输出的数量	1
尚子号	42
莫拟输出的电流范围	0/4 - 20 m/
最大接地负载 - 模拟输出 	500 0
莫拟输出精度 	最大误差: 全范围的 0.55
· 	12 位
模拟输出与电源电压(PELV)以及其它高电压端子都是电绝缘的。	
制卡, 24 V 直流輸出:	10 11
けてち 出电压	12, 1: 24 V +1, -3 V
大负载	24 V 11, 3
	200 111
24 V 直流电源与供电电压 (PELV) 是电绝缘的,但与模拟和数字的输入和输出有相同的电势。 E制卡,10 V 直流输出:	
6分号	5
かてる。	10.5 V ±0.5 V
<u>□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□</u>	10.3 V ±0.3
该 10 V 直流电源与供电电压(PELV)以及其它高电压端子都是绝缘的。	
r制卡, RS 485 串行通讯:	
子号	68 (P, TX+, RX+), 69 (N, TX-, RX-
子号 61	端子 68 和 69 通用
RS 485 串行通讯电路在功能上独立于其它中央电路,并且与供电电压(PELV)是电绝缘的。	
制卡, USB 串行通讯:	
SB 标准 	1.1(全速
SB 插头	B 类 USB "设备" 插头
<i>USB 接地<u>不</u>与接地保护绝缘。 请仅使用绝缘的便携式电脑与变频器上的 USB 连接器进行 PC 连</i> 接 B B	<i>接。</i>
T编程继电器输出	:
迷电器 01 端子号	1-3(常闭),1-2(常开
景大终端负载(AC-1) ¹⁾ ,1-3(常闭),1-2(常开)(电阻性负载)	交流 240 V,2
大终端负载(AC-15) ¹⁾ (cosφ 等于 0.4 时的电感性负载)	交流 240 V,0.2 /
是大终端负载(DC-1) ¹⁾ ,1-2(常开),1-3(常闭)(电阻性负载)	直流 60 V, 1
大终端负载(DC-13) ¹⁾ (电感性负载)	直流 24 V, 0.1
E电器 02(仅限 FC 302)的端子号	4-6(常闭),4-5(常开
最大终端负载(AC-1) ¹⁾ ,4-5(常开)(电阻性负载)	交流 400 V, 2
是大终端负载(AC-15) ¹⁾ ,4-5(常开)(cosφ 等于 0.4 时的电感性负载)	交流 240 V, 0.2
最大终端负载(DC-1) ¹⁾ ,4-5(常开)(电阻性负载)	直流 80 V, 2
最大终端负载(DC-13) ¹⁾ ,4-5(常开)(电感性负载)	直流 24 V, 0.1
最大终端负载(AC-1) ¹⁾ ,4-6(常闭)(电阻性负载)	交流 240 V, 2
大终端负载(AC-15) ¹⁾ ,4-6(常闭)(cosφ 等于 0.4 时的电感性负载)	交流 240 V, 0.
最大终端负载(DC-1)¹), 4-6(常闭)(电阻性负载) 	直流 50 V, 2
景大终端负载(DC-13) ¹⁾ ,4-6(常闭)(电感性负载) 	直流 24 V, 0.1
最小终端负载 1-3(常闭),1-2(常开),4-6(常闭),4-5(常开)的	直流 24 V 10 mA, 交流 24 V 20 m
F境符合 EN 60664-1 标准要求	过压类别 111/污染度
1) IEC 60947 的第 4 和第 5 部分	
继电器的触点通过增强的绝缘措施与电路的其余部分隔离开(PELV)。	
2. 数长度和横截面积:	
最大电动机电缆长度,屏蔽/铠装	150 r
最大电动机电缆长度,非屏蔽/非铠装 の制造である。	300 r
空制端子的最大横截面积(不带电缆端套的柔性/刚性电线)	1.5 mm ² /16 AWC



控制端子的最大横截面积(带电缆端套的柔性电线)	$1~\text{mm}^2/18~\text{AWG}$
控制端子的最大横截面积(带电缆端套和固定环的柔性电线)	0.5 mm ² /20 AWG
控制端子的最小横截面积	0. 25 mm ² /24 AWG
控制卡性能:	
扫描间隔	1 ms
控制特性:	
输出频率为 0 - 1000 Hz 时的分辨率	+/- 0.003 Hz
<i>精确启动/停止</i> 的再现精度(端子 18 和 19)	≤± 0.1 ms
系统响应时间(端子 18、19、27、29、32、33)	≤ 2 ms
速度控制范围(开环)	1:100 同步速度
速度控制范围(闭环)	1:1000 同步速度
速度精度(开环)	30 - 4000 rpm: 误差为 ±8 rpm
速度精确度(闭环),取决于反馈装置的分辨率	0 - 6000 rpm: 误差为 ±0.15 rpm
所有控制特性都基于 4 极异步电动机	
环境:	
机箱	IP 00/机架,IP 21 套件/类型 1,IP54/类型 12
振动测试	0.7 g
最高相对湿度	5% - 95%(IEC 721-3-3; 工作环境中为 3K3 类(无冷凝)
腐蚀性环境(IEC 60068-2-43)	H ₂ 5 类
环境温度 1)	最高 40 °C(24 小时平均最高温度 40 °C)
1)对于较高环境温度,请参阅设计指南中的特殊条件。	
满负载运行时的最低环境温度	0 ° C
非满负载运行时的最低环境温度	- 10 ° C
存放/运输时的温度	−25 − +65/70 ° C
不降容情况下的最大海拔高度	1000 m
高海拔时额定值会相应降低,请参阅设计指南中的特殊条件	
EMC 标准,辐射	EN 61800-3 EN 61000-6-3/4 EN 55011
	EN 61800-3, EN 61000-6-1/2,
EMC 标准,安全性	EN 61000-4-2、EN 61000-4-3、EN 61000-4-4、EN 61000-4-5、EN 61000-4-6

请参阅设计指南中的特殊条件章节

保护与功能:

- 电子热敏式电动机过载保护。
- 通过监测散热片的温度,可以确保变频器在温度达到某个预定义的水平时将跳闸。 除非散热片的温度降到在随后页面的表中规定的值以下,否则过载温度无法复位(说明 这些温度可能会随功率大小、机箱等不同而存在差异)。
- 变频器在电动机端子 U、V 和 W 上有短路保护。
- 如果主电源发生缺相,变频器将跳闸或发出警告(取决于负载)。
- 对中间电路电压的监测确保变频器在中间电路电压过低或过高时会跳闸。
- 变频器会不断检查内部温度、负载电流、中间电路上的高电压是否到达临界水平以及电动机速度是否达到下限。 作为对这些临界状态的响应, 变频器可以调整开关频率和/或更改开关模式来确保变频器的性能。



5.1.1 电气数据:

C 302		Dr	0K	D1	10	P1	32	D1	60	מם	200
6 302 5/正常负载*		HO PE	NO NO	HO	NO	HO	NO	H0	NO	H0	NO
可 , 正市 父 郑 .	400 V 时的典型主轴 输出 [kW]	90	110	110	132	132	160	160	200	200	250
	460 V 时的典型主轴 输出 [HP]	125	150	150	200	200	250	250	300	300	350
	500 V 时的典型主轴 输出 [kW]	110	132	132	160	160	200	200	250	250	315
	IP21 机箱)1		1	D			2		2
	IP54 机箱 IP00 机箱)1)3)1)3	D D	=)2)4)2)4
	输出电流 输出电流	L	<i>1</i> 3	U	13	U	4	L	14	U	4
	持续 (400 V 时)[A]	177	212	212	260	260	315	315	395	395	480
≡ _1	间歇(60 秒过载) (400 V 时)[A]	266	233	318	286	390	347	473	435	593	528
	持续 (460/ 500 V 时) [A]	160	190	190	240	240	302	302	361	361	443
	间歇(60 秒过载) (460/ 500 V 时) [A]	240	209	285	264	360	332	453	397	542	487
	持续 KVA 值 (400 V 时)[KVA]	123	147	147	180	180	218	218	274	274	333
	持续 KVA 值 (460 V 时)[KVA]	127	151	151	191	191	241	241	288	288	350
■┴╈〉 ₼⋙	持续 KVA 值 (500 V 时) [KVA]	139	165	165	208	208	262	262	313	313	384
最大输入电流	持续 (400 V 时)[A]	171	204	204	251	251	304	304	381	381	463
→	持续 (460/ 500 V 时) [A]	154	183	183	231	231	291	291	348	348	42
	最大电缆规格,主电源和负载共享 [mm² (AWG ²⁾)]		70 2/0)		70 2/0)	2 x (2 x 35			185 50 mcm)	2 x (2 x 3	185 50 mc
	最大外置预熔保险 丝 [A] ¹	3	00	3!	50	40	00	50	00	60	00
	最大额定负载时的预 计功率损耗 [W] ⁴⁾	2641	3234	2995	3782	3425	4213	3910	5119	4625	589
	IP21、IP54 机箱 重量 [kg]	9	06	10	04	12	25	1:	36	1	51
	IPOO 机箱 重量 [kg]	8	32	9	1	11		1:	23	13	38
	效率 ⁴⁾ 输出频率					0. 98 0 - 800					
	因散热片温度过高而 跳闸 田内家上温度过高而	85	° C	90	° C	105		105	° C	115	°C
	因功率卡温度过高而 跳闸					60 °	С				



主电源 3 x 380 - 50	O VAC								
FC 302		P2	50	P31	15	P3	55	P40	00
高/正常负载*	100 V PJ ++ # TII -> ++ +A	НО	NO	Н0	NO	Н0	NO	H0	NO NO
	400 V 时的典型主轴输 出 [kW]	250	315	315	355	355	400	400	450
	460 V 时的典型主轴输	350	450	450	500	500	600	550	600
	出 [HP]	330	430	430	500	500	600	550	000
	500 V 时的典型主轴输 出 [kW]	315	355	355	400	400	500	500	530
	IP21 机箱	E	1	E1		Е	1	E.	1
	IP54 机箱		E1				1	E.	
	IP00 机箱 输出电流	E	2	E2	2	E	2	Eź	2
	持续	400	600	600	650	650	745	605	800
	(400 V 时) [A]	480	000	600	658	658	745	695	000
	间歇(60 秒过载) (400 V 时)[A]	720	660	900	724	987	820	1043	880
	持续	443	540	540	590	590	678	678	730
	(460/500 V 时) [A]	440	340	340	390	390	070	070	730
	间歇(60 秒过载) (460/500 V 时)[A]	665	594	810	649	885	746	1017	803
	持续 KVA 值	333	416	416	456	456	516	482	554
	(400 V 时) [KVA]	000	710	J10	700	700	010	702	004
	持续 KVA 值 (460 V 时)[KVA]	353	430	430	470	470	540	540	582
	持续 KVA 值	384	468	468	511	511	587	587	632
最大输入电流	(500 V 时) [KVA]	001	100	100	011	011			002
取入棚八屯加	 持续	470	E00	E00	647	647	700	604	707
	(400 V 时) [A]	472	590	590	647	647	733	684	787
→	持续 (460/500 V 时)[A]	436	531	531	580	580	667	667	718
	(400/ 500 V H) / [A]								
	最大电缆规格,主电源 和 负 载 共 享 [mm²	4×2	240	4×2	40	4×2	240	4×2	40
	(AWG ²⁾)]	(4x500) mcm)	(4x500	mcm)	(4x500) mcm)	(4x500	mcm)
	最大电缆规格,制动	2 x		2 x			185	2 x	
	[mm ² (AWG ²⁾)	(2 x 35	0 mcm)	(2 x 35	0 mcm)	(2 x 35	50 mcm)	(2 x 35	0 mcm)
	最大外置预熔保险丝	70	00	90	0	90	00	90	0
	[A] ¹								
	最大额定负载时的预计								
	取入额定员载时的预订 功率损耗	6005	7630	6960	7701	7691	8879	7964	9428
	[W] ⁴⁾								
	IP21、IP54 机箱	26	3	27	0	ŋ-	72	31	3
	重量 [kg]	20	,,,	21		2.		31	J
	IP00 机箱 重量 [kg]	22	21	23	4	23	36	27	7
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·				0. 98	3			
	输出频率				0 - 600) Hz			
	因散热片温度过高而跳 闸				95 °	C			
	因功率卡温度过高而跳				68 °	C			
▼ 亨达# - 1600/ ###	闸 E, 持续 60 秒; 正常过载	- 1100/ #i	- 4上 4 +	60 III	00				
ヶ 同2取 - 100% 特別 	上, 付线 00 秒; 止吊过轨	一 110% 特	7足, 持狭	ロロ 科学					



: 电源 3 x 380 302	000 TAO	P4	50	P50	00	P5	60	P6	30	P7	10	P80	00
/正常负载*		Н0	NO	Н0	NO	НО	NO	Н0	NO	НО	NO	Н0	NO
	400 V 时的典型主 轴输出 [kW]	450	500	500	560	560	630	630	710	710	800	800	1000
	460 V 时的典型主 轴输出 [HP]	600	650	650	750	750	900	900	1000	1000	1200	1200	1350
	500 V 时的典型主 轴输出 [kW]	530	560	560	630	630	710	710	800	800	1000	1000	110
	有/ 无选件室的 IP21、54 机箱	F1/	F3	F1/	F3	F1/	F3	F1/	F3	F2/	F4	F2/	F4
	输出电流												
	持续 (400 V 时)[A]	800	880	880	990	990	1120	1120	1260	1260	1460	1460	172
	间歇(60 秒过载) (400 V 时)[A] 持续	1200	968	1320	1089	1485	1232	1680	1386	1890	1606	2190	189
	759 (460/ 500 V 时) [A]	730	780	780	890	890	1050	1050	1160	1160	1380	1380	153
	间歇(60 秒过载) (460/500 V 时) [A]	1095	858	1170	979	1335	1155	1575	1276	1740	1518	2070	168
	 持续 KVA 值 (400 V 时)[KVA]	554	610	610	686	686	776	776	873	873	1012	1012	119
	持续 KVA 值 (460 V 时)[KVA]	582	621	621	709	709	837	837	924	924	1100	1100	121
	持续 KVA 值 (500 V 时)[KVA]	632	675	675	771	771	909	909	1005	1005	1195	1195	132
:大输入电流	+± <i>L</i> =												
S	持续 (400 V 时)[A]	779	857	857	964	964	1090	1090	1227	1227	1422	1422	167
	持续(460/500 V 时)[A]	711	759	759	867	867	1022	1022	1129	1129	1344	1344	149
→	最大电缆规格, 电 动机 [mm ² (AWG ²⁾)]				8x1 (8x300							(150 (0 mcm)	
	最大电缆规格,主 电源 [mm ² (AWG ²⁾)]						8x24 (8x500						
	最大电缆规格,负 载共享 [mm ² (AWG ²⁾)]						4x1: (4x250						
	最大电缆规格,制 动 [mm² (AWG²))				4x1 (4x350							185 0 mcm)	
	最大外置预熔保险 丝 [A] ¹		16	600			20	000			25	i00	
	最大额定负载时的 预计功率损耗 [W] ⁴⁾												
	IP21、IP54 机箱 重量 [kg]	1004/	1299	1004/	1299	1004/	1299	1004/	1299	1246/	1541	1246/	154
	整流器模块重量[千克]	10)2	10	2	10	02	10	02	10	36	13	6
	逆变器模块重量 [千克]	10)2	10	2	1(02		36	10	02	10	12
	效率 ⁴⁾ 输出频率						0. 9 0–600						
	因散热片温度过高 而跳闸 因功率卡温度过高						3 300						



主电源 3 x 525- 6	90 VAC										
FC 302		P3	7K	P4:	ōΚ	P5	5K	P7	5K	P9	0K
高/正常负载*		H0	NO	H0	NO	H0	NO	H0	NO	H0	NO
	690 V 时的典型主轴	37	45	45	55	55	75	75	90	90	110
	输出 [kW]		1	D.	,		1		•		1
	IP21 机箱 IP54 机箱	D D		D'		D D		D D		D D	
	IP00 机箱	D		D:	-	D	-	D	-	D	
输出电流	11 00 1/t/1 1	,	_		=		_		_		_
	持续 (690 V 时)[A]	46	54	54	73	73	86	86	108	108	131
	间歇(60 秒过载) (690 V 时)[A]	74	59	86	80	117	95	129	119	162	144
	持续 KVA 值 (690 V 时) [KVA]	55	65	65	87	87	103	103	129	129	157
最大输入电流											
	持续 (690 V 时)[A]	50	58	58	77	77	87	87	109	109	128
	最大电缆规格,主电源、电动机、负载共享 和 制 动 [mm ² (AWG)]					2×70 (2)	<2/0)				
	最大外置预熔保险 丝 [A] ¹	12	25	16	0	20	00	20	00	25	50
	最大额定负载时的预 计功率损耗 [W] ⁴⁾	1355	1458	1459	1717	1721	1913	1913	2262	2264	2662
	IP21、IP54 机箱 重量 [kg]					96					
	IP00 机箱 重量 [kg]					82					
	效率 ⁴⁾	0.	97	0. 9	97	0.		0.	98	0.	98
	输出频率					0 - 600) Hz				
	因散热片温度过高而 跳闸					85 °	С				
	因功率卡温度过高而 跳闸					60 °	С				
* 高过载 = 160% 车	专矩,持续 60 秒;正常	过载 =	110% 转知	巨,持续	60 秒						



主电源 3 x 525- 690	VAC								
FC 302			10	P13		P16		P20	
高/正常负载*	FFO V 마ん마피구차수	НО	NO NO	Н0	NO NO	НО	NO	НО	NO
	550 V 时的典型主轴输出 [kW]	90	110	110	132	132	160	160	200
	575 V 时的典型主轴输出 [HP]	125	150	150	200	200	250	250	300
	690 V 时的典型主轴输 出 [kW]	110	132	132	160	160	200	200	250
	IP21 机箱	D		D1		D2		D2	
	IP54 机箱 IP00 机箱		11 3	D1		D2 D4		D2 D4	
	输出电流	U	ان ا	υσ		υ2	•	υ4	
		107	100	100	001	001	050	050	000
	(550 V 时) [A]	137	162	162	201	201	253	253	303
	间歇(60 秒过载) (550 V 时)[A]	206	178	243	221	302	278	380	333
	持续 (575/ 690 V 时)[A]	131	155	155	192	192	242	242	290
	间歇(60 秒过载) (575/ 690 V 时)[A]	197	171	233	211	288	266	363	319
	持续 KVA 值 (550 V 时)[KVA]	131	154	154	191	191	241	241	289
	持续 KVA 值 (575 V 时) [KVA]	130	154	154	191	191	241	241	289
	持续 KVA 值 (690 V 时)[KVA]	157	185	185	229	229	289	289	347
最大输入电流	14./+								
	持续 (550 V 时)[A]	130	158	158	198	198	245	245	299
→	持续 (575 V 时)[A]	124	151	151	189	189	234	234	286
	持续 (690 V 时)[A]	128	155	155	197	197	240	240	296
	最大电缆规格,主电源、电动机、负载共享和制动 [mm² (AWG)]	2 x 70 ((2 x 2/0)	2 x 70 (2	2 x 2/0)	2 x 185 mcr		2 x 185 (
	最大外置预熔保险丝 [A] ¹	3	15	35	0	35	0	400)
	最大额定负载时的预计 功率损耗 [W] ⁴⁾	2664	3114	2953	3612	3451	4292	4275	5156
	IP21、IP54 机箱 重量 [kg]	9	6	10-	4	12	5	130	3
	IP00 机箱 重量 [kg]	8	2	91		11	2	123	3
	效率 ⁴⁾				0. 98				
	输出频率 因散热片温度过高而跳	85	° C	90 °	0 - 60 C	0 Hz 110	° C	110	, C
	闸 因功率卡温度过高而跳		<u> </u>		60 °			110	
* 亨讨哉 - 160% 炸炸	闸 持续 60 秒,正常过载	- 110% #4	E45 七キ4志	60 ±/	- 00	•			
↑ 同型取 - 100% 特知	i, 持续 60 秒; 正常过载 ————————————————————————————————————	- 110% 特	7. 足, 持狭	00 杉					



主电源 3 x 525- 690 VAC							
FC 302		P2	50	P3	15	P3:	55
高/正常负载*	EEO V ELLE HE THE V ALLE VI.	НО	NO	НО	NO	H0	NO
	550 V 时的典型主轴输出 [kW]	200	250	250	315	315	355
	575 V 时的典型主轴输出 [HP]	300	350	350	400	400	450
	690 V 时的典型主轴输出 [kW]	250	315	315	400	355	450
	IP21 机箱 IP54 机箱	D: D:		D2		E:	
	IPOO 机箱	D.		D4		E:	
	輸出电流						
	持续 (550 V 时)[A]	303	360	360	418	395	470
	间歇(60 秒过载) (550 V 时)[A]	455	396	540	460	593	517
	持续 (575/ 690 V 时)[A]	290	344	344	400	380	450
	间歇(60 秒过载) (575/ 690 V 时)[A]	435	378	516	440	570	495
	持续 KVA 值 (550 V 时) [KVA]	289	343	343	398	376	448
	持续 KVA 值 (575 V 时) [KVA]	289	343	343	398	378	448
	持续 KVA 值 (690 V 时)[KVA]	347	411	411	478	454	538
最大输入电流	14./+						
	持续 (550 V 时) [A]	299	355	355	408	381	453
→	持续 (575 V 时)[A]	286	339	339	390	366	434
	持续 (690 V 时)[A]	296	352	352	400	366	434
	最大电缆规格,主电源、电 动 机 和 负 载 共 享 [mm ² (AWG)]	2 x (2 x 35		2 x (2 x 35		4 x (4 x 50	
	最大电缆规格,制动 [mm ² (AWG2))]	2 x (2 x 35		2 x (2 x 35		2 x (2 x 35	
	最大外置预熔保险丝 [A] ¹	50	00	55	0	70	0
	最大额定负载时的预计功率 损耗 [W] ⁴⁾	4875	5821	5185	6149	5383	6449
	IP21、IP54 机箱 重量 [kg]	15	i1	16	5	26	3
	IP00 机箱 重量 [kg]	13	18	15	1	22	1
	效率 4)			0.98	В		
	输出频率	0 - 60	00 Hz	0 - 50	00 Hz	0 - 50	00 Hz
	因散热片温度过高而跳闸	110	° C	110	° C	85	° C
	因功率卡温度过高而跳闸	60	° C	60	° C	68	°C
* 高过载 = 160% 转矩,持	持续 60 秒 ;正常过载 = 110% \$	专矩,持续	60 秒				



主电源 3 x 525- 69	O VAC		D.:			2500		2502
FC 302 高/正常负载*		НО	P400	NO	НО	P500 N0	НО	P560 N0
向/ 正市 火 致↑	550 V 时的典型主轴输出							
	[kW]	315		400	400	450	450	500
	575 V 时的典型主轴输出	400		500	500	600	600	650
	[HP] 690 V 时的典型主轴输出							
	[kW]	400		500	500	560	560	630
	IP21 机箱		E1			E1		E1
	IP54 机箱 IP00 机箱		E1 E2			E1 E2		E1 E2
	输出电流		LZ			LZ		LZ
	持续	429		523	523	596	596	630
	(550 V 时) [A]	120		020	020			
	间歇(60 秒过载) (550 V 时)[A]	644		575	785	656	894	693
 	持续	410		500	500	570	570	630
	(575/690V时)[A]	410		300	300	370	370	030
	间歇(60 秒过载) (575/690 V 时)[A]	615		550	750	627	855	693
<u> </u>	持续 KVA 值	409		100	498	560	560	600
	(550 V 时) [KVA]	409		498	498	568	568	600
	持续 KVA 值 (575 V 时)[KVA]	408		498	498	568	568	627
	持续 KVA 值							
	(690 V 时) [KVA]	490		598	598	681	681	753
最大输入电流								
	行头 (550 V 时) [A]	413		504	504	574	574	607
-	持续 (575 V 时)[A]	395		482	482	549	549	607
	持续 (690 V 时)[A]	395		482	482	549	549	607
	最大电缆规格,主电源、电动 机 和 负 载 共 享 [mm² (AWG)]	4×240	(4x500	mcm)	4×240	(4x500 mcm)	4×240	(4x500 mcr
	最大电缆规格,制动 [mm² (AWG2))]		2 x 185 x 350 m			x 185 350 mcm)		x 185 350 mcm)
	最大外置预熔保险丝 [A] ¹		700			900		900
	最大额定负载时的预计功率 损耗 [W] ⁴⁾	5818		7249	7671	8727	8715	9673
	IP21、IP54 机箱 重量 [kg]		263			272		313
	IPOO 机箱 重量 [kg]		221			236		277
	效率 ⁴⁾ 給出短率				0. 98	500 U-		
	输出频率 因散热片温度过高而跳闸					500 Hz		
	因功率卡温度过高而跳闸					° C		
* 高过载 = 160% 转	矩,持续 60 秒;正常过载 = 110% :	转矩,持	持续 60	秒				



主电源 3 x 525- 6	90 VAC	P6	20	P7 ⁻	10	DO	00	P9	00	P11	МО
FC 302 高/正常负载*		HO HO	NO	H0	NO	H0	NO	HO P9	NO	H0	NO NO
	550 V 时的典型主轴 输出 [kW]	500	560	560	670	670	750	750	850	850	1000
	575 V 时的典型主轴 输出 [HP] 690 V 时的典型主轴	650	750	750	950	950	1050	1050	1150	1150	1350
	输出 [kW]	630	710	710	800	800	900	900	1000	1000	1200
	有 / 无选件室的 IP21、54 机箱	F1/	F3	F1/	F3	F1/	F3	F2/	F4	F2/	F4
	输出电流 持续										
	(550 V 时) [A] 间歇(60 秒过载)	659	763	763	889	889	988	988	1108	1108	1317
	(550 V 时) [A] 持续	989	839	1145	978	1334	1087	1482	1219	1662	1449
	(575/ 690 V 时) [A]	630	730	730	850	850	945	945	1060	1060	1260
	间歇(60 秒过载) (575/ 690 V 时) [A]	945	803	1095	935	1275	1040	1418	1166	1590	1386
	持续 KVA 值 (550 V 时)[KVA]	628	727	727	847	847	941	941	1056	1056	1255
	持续 KVA 值 (575 V 时)[KVA]	627	727	727	847	847	941	941	1056	1056	1255
■上檢\土法	持续 KVA 值 (690 V 时)[KVA]	753	872	872	1016	1016	1129	1129	1267	1267	1506
最大输入电流											
	(550 V 时) [A] 持续	642	743	743	866	866	962	962	1079	1079	1282
	(575 V 时)[A] 持续	613	711	711	828	828	920	920	1032	1032	1227
→	(690 V 时) [A]	613	711	711	828	828	920	920	1032	1032	1227
	最大电缆规格, 电动 机 [mm² (AWG²)]			8x15 (8x300					12x (12x30		
	最大电缆规格,主电源 [mm² (AWG²)]					8x24 (8x500					
	最大电缆规格,负载 共享 [mm² (AWG²)]					4×12 (4×250					
	最大电缆规格,制 动[mm²(AWG²))			4x18 (4x350					6x1 (6x350		
	最大外置预熔保险 丝 [A] ¹				160	0				200	00
	最大额定负载时的预 计功率损耗 [w] ⁴⁾										
	IP21、IP54 机箱 重量 [kg]	1004/	1299	1004/	1299	1004/	1299	1246/	1541	1246/	1541
	重量,整流器模块 [千克]	10	02	10	2	10	02	13	36	13	36
	重量,逆变器模块 [千克]	10	02	10	2	13	36	10)2	10)2
	效率 ⁴⁾					0. 98					
	输出频率 因散热片温度过高而 跳闸					0-500	HZ				
	因功率卡温度过高而 跳闸										
* 高过载 = 160% 车	转矩,持续 60 秒;正常	过载 =	110% 转9	巨,持续	60 秒						

- 1) 有关保险丝类型的信息,请参阅*保险丝* 章节。
- 2) 美国线规。
- 3) 用 5 米屏蔽的电动机电缆在额定负载和额定频率下测量。
- 4)额定负载条件下的典型功率损耗,可能有 +/-15% 偏差(同电压和电缆情况的变化相关的容许范围)。 这些值基于典型的电动机效率(eff2/eff3 的分界线)。 效率较低的电动机还会增加变频器及相关设备中的功率损耗。

如果开关频率在默认设置基础上增大,功率损耗将显著上升。

其中已包括 LCP 功率消耗和典型控制卡功率消耗。 其它选件和客户负载可能使损耗增加 30W。 (满载的控制卡或插槽 A 或插槽 B 选件一般只会分别带来 4W 的额外损耗)。

尽管使用了最先进的测量设备,但是应允许一定的测量误差(+/-5%)。

5





6 警告和报警

6.1 状态信息

6.1.1 警告/报警信息

报警或警告是通过变频器前方的相关 LED 发出信号,并在显示器上以代码的形式进行指示。

警告保持活动状态,直至其产生原因不复存在。 在某些情况下,电动机可能仍会继续运行。 警告消息可能很重要,但也可能并不重要。

发生报警事件时,变频器将跳闸。 修正报警产生的原因后,必须复位才能重新运行。

可以通过以下三种方式进行复位:

- 1. 使用 LCP 控制面板上的 [RESET] (复位) 控制按钮。
- 2. 通过具有"复位"功能的数字输入。
- 3. 通过串行通讯/选配的现场总线。



注意

使用 LCP 上的 [RESET] (复位) 按钮手动复位后,必须按 [AUTO ON] (自动启动) 按钮才能重新启动电动机。

如果无法复位报警,可能是由于其产生原因尚未得到修正,或者是由于该报警被跳闸锁定了(请参阅下页表格)。

跳闸锁定型报警具有附加保护,这表示在复位该报警前必须关闭主电源。 重新开启主电源后,变频器不再受阻,可以在修正其产生原因后按上述方法复位。

跳闸锁定型报警也可以使用参数 14-20 中的自动复位功能来复位(警告: 此时可能自动唤醒!)

如果警告和报警使用下页表格的代码进行了标记,则表明在报警之前将显示一个警告,或者您可以指定对给定的故障显示警告还是显示报警。

例如,在参数 1-90 *电动机热保护*中就可以进行这种设定。 在报警或跳闸后,电动机进行惯性运动,而报警和警告指示灯将闪烁。 故障排除后,只有报警灯继续闪烁,这会一直持续到将变频器复位时为止。



编号	说明	警告	报警/跳闸	报警/跳闸锁定	参数 参考值
1	10V 电压低	Χ			
2	断线故障	(X)	(X)		6-01
3	无电动机	(X)			1-80
4	主电源缺相	(X)	(X)	(X)	14-12
5	直流回路电压高	Χ			
6	直流回路电压低	Χ			
7	直流过压	Χ	Χ		
8	直流回路欠压	Χ	Χ		
9	逆变器过载	Χ	Χ		
10	电机 ETR 温度高	(X)	(X)		1-90
11	电动机热敏电阻温度过高	(X)	(X)		1-90
12	转矩极限	Χ	Χ		
13	过电流	Χ	Χ	Χ	
14	接地故障	Х	Х	Х	
15	不兼容硬件		Χ	Χ	
	短路		Χ	Χ	
	控制字超时	(X)	(X)		8-04
22	起重机械 制动	, ,			
	内部风扇故障	Χ			
	外部风扇故障	X			14-53
25	制动电阻器短路	X			11 00
26	制动电阻功率极限	(X)	(X)		2-13
27	制动斩波器短路	X	X		2 10
28	制动检查	(X)	(X)		2-15
29	散热片温度	X	X	Χ	2 10
30	电动机 U 相缺相	(X)	(X)	(X)	4-58
31	电动机 V 相缺相	(X)	(X)	(X)	4-58
32	电动机 W 相缺相	(X)	(X)	(X)	4-58
	充电故障	(//)	X	X	4 38
	总线通讯故障	Х	X	^	
	主电源故障	X	X		
38	一生 <i>心</i> 尿叹障 内部故障	^	X	Χ	
39	内部		X	X	
40	数字输出端子 27 过载	(X)	٨	^	5-00, 5-01
		(X)			
	数字输出端子 29 过载				5-00, 5-02
42	X30/6 过载 X30/7 上的数字输出过载	(X)			5-32
	功率卡电源	(X)	V	V	5–33
46	切率下电 源		Χ	Χ	
47	24 V 电源故障	Χ	Χ	Χ	
	1.8 V 电源下限	Λ	X	X	
49	速度极限	Х	۸	^	
	AMA 调整失败	^	Х		
50 51	AMA 的 U _{nom} 和 I _{nom} 检查		X		
			.,		
52	AMA 中計型社士		X		
53	AMA 电动机过大		X		
54	AMA 名数权出共用		X		
55	AMA 参数超出范围		X		
56	AMA 被用户中断		X		
57	AMA 超时	· ·	X		
58	AMA 内部错误	Х	X		
59	电流极限	Χ			
Щ					

表 6.1: 报警/警告代码表



编号			—————————————————————————————————————	把数/则高终宁	
細写	UT PH	音百	报告/姚門	报警/跳闸锁定	多数 参考值
61	跟踪错误	(X)	(X)		4-30
62	输出频率极限	Х			
63	机械制动过低		(X)		2-20
64	电压极限	Х			
65	控制板温度过高	Χ	Χ	X	
66	散热片温度低	Х			
67	选件配置已更改		Χ		
68	安全停止	(X)	(X) 1)		5-19
69	功率 卡温度		Χ	X	
70	FC 配置不合规			Χ	
71	PTC 1 安全停止	Х	X ¹⁾		5-19
72	危险故障			Χ1)	5-19
73	安全停止自动重新启动				
77	精简功率模式	Х			14-59
79	PS 配置不合规		Χ	χ	
80	变频器初始化为默认值		Х		
81	CSIV 破坏				
82	CSIV 参数错误				
85	Profibus/Profisafe 错误				
90	编码器丢失	(X)	(X)		17-61
91	AI54 设置错误			χ	S202
100-	请参阅 MCO 305 的操作手册				
199	用多风 MOO 305 时採作于册				
243	制动 IGBT	X	Χ		
244	散热片温度	Х	Χ	Χ	
245	散热片传感器		Χ	χ	
246	功率卡电源		Х	Χ	
247	功率卡温度		Χ	χ	
248	PS 配置不合规		Х	Χ	
250	新备件			χ	14-23
251	新类型代码		Х	χ	

表 6.2: 报警/警告代码表

(X) 取决于参数

1) 不能通过参数 14-20 自动复位

出现报警时将跳闸。 跳闸会使电动机惯性停止。通过按复位按钮或借助数字输入(参数 5-1* [1]),可以将跳闸复位。 导致报警的起源事件不会损害变频器或造成危险情况。 当出现可能损害变频器或相连部件的报警时,系统将执行跳闸锁定操作。 跳闸锁定只能通过电源循环来复位。

黄色
红色并且闪烁
黄色和红色



位	十六进制	十进制	报警字	报警字 2		警告字	警告字 2	扩展 状态字
0	00000001	1	制动检查	服务跳闸,	读/写	制动检查		加减速
1	00000002	2	功率 卡温度	服务跳闸,	(保留)	功率 卡温度		AMA 正在运行
2	0000004	4	接地故障	服务跳闸, 备件	类型码/	接地故障		顺时针/逆时针启动
3	80000000	8	控制卡温度	服务跳闸,	(保留)	控制卡温度		减速
4	00000010	16	控制 字超时	服务跳闸,	(保留)	控制 字超时		升速
5	00000020	32	过电流			过电流		反馈过高
6	00000040	64	转矩极限			转矩极限		反馈过低
7	08000000	128	电机热电阻温度高			电机热电阻温度高		输出电流过高
8	00000100	256	电机 ETR 温度高			电机 ETR 温度高		输出电流过低
9	00000200	512	逆变器过载			逆变器过载		输出频率过高
10	00000400	1024	直流欠压			直流欠压		输出频率过低
11	00800000	2048	直流过压			直流过压		制动检查成功
12	00001000	4096	短路			直流电压过低		最大制动
13	00002000	8192	充电故障			直流电压过高		制动
14	00004000	16384	主电源缺 相			主电源缺 相		超出速度范围
15	00080000	32768	AMA 不正常			无电动机		OVC 激活
16	00010000	65536	断线故障			断线故障		交流制动
17	00020000	131072	内部故障	KTY 错误		10V 电压过低	KTY 警告	密码时间锁
18	00040000	262144	制动器过载	鼓风机错误	₹	制动器过载	鼓风机警告	密码保护
19	00080000	524288	U 相缺相	ECB 错误		制动电阻器	ECB 警告	
20	00100000	1048576	V 相缺相			制动 IGBT		
21	00200000	2097152	W 相缺相			速度极限		
22	00400000	4194304	现场总线故障			现场总线故障		未使用
23	00000000	8388608	24 V 电源故障			24 V 电源故障		未使用
24	01000000	16777216	主电源故障			主电源故障		未使用
25	02000000	33554432	1.8 V 电源故障			电流极限		未使用
26	04000000	67108864	制动电阻器			低温		未使用
27	08000000	134217728	制动 IGBT			电压极限		未使用
28	10000000	268435456	选件变动			编码器丢失		未使用
29	20000000	536870912	变频器已初始化			输出频率极限		未使用
30	4000000	1073741824	安全停止(A68)	PTC 1 安 (A71)	全停止	安全停止(W68)	PTC 1 安全 停止 (W71)	未使用
31	80000000	2147483648	机械制动过低	危险故障	(A72)	扩展状态字	1, 11	未使用

表 6.3: 报警字、警告字和扩展状态字的说明

借助串行总线或选配的现场总线可以读取报警字、警告字和扩展状态字来进行诊断。 另请参阅参数 16-90 - 16-94。

警告 1,10V 电压低:

来自控制卡上端子 50 的 10 伏特电压低于 10 V。

请从端子 50 移除某些负载,因为 10 V 电压已过载。 最大电流为 15 mA,或者最小阻值为 590Ω 。

警告/报警 2, 断线故障:

端子 53 或 54 上的信号低于参数 6-10、6-12、6-20 或 6-22 中所设置 值的 50%。

警告/报警 3, 无电动机:

变频器的输出端子上没有连接电动机。

警告/报警 4, 主电源缺相:

在电源侧缺少相位,或者主电源的电压不平衡值太高。

如果变频器上的输入整流器发生故障,也会显示此信息。

请检查变频器的电源电压和电源电流。

警告 5,直流回路电压高:

中间电路电压(直流)高于控制系统的过电压极限。变频器仍处于活动状态。

警告 6,直流回路电压低

中间电路电压(直流)低于控制系统的欠压极限。 变频器仍处于活动状态。

警告/报警 7,直流回路过压:

如果中间电路电压超过极限,变频器稍后便会跳闸。 可行的更正措施:

连接制动电阻器

延长加减速时间

激活参数 2-10 中的功能

增大参数 14-26 的值

变频器:	3 x 380 -	3 x 525 -
	500 V	690 V
	[VDC]	[VDC]
欠压	402	553
电压过低警告	423	585
电压过高警告(制动 - 不制动)	817/828	1084/1109
过电压	855	1130

上述电压为变频器的中间电路电压,容许偏差为 ±5%。相应的主电源电压为该中间电路电压(直流链路)除以 1.35

警告/报警 8, 直流回路欠压:

如果中间电路电压(直流)下降到"电压过低警告"的极限(请参阅上表),变频器将检查是否已连接了 24 V 备用电源。

如果没有连接任何 $24\ V$ 备用电源,变频器将在指定的时间后跳闸(取决于单元)。

要检查电源电压是否与变频器匹配,请参阅关于"一般规格"的章节。

警告/报警 9, 逆变器过载:

变频器将因过载(电流过高,持续时间过长)而切断电源。 逆变器电子 热保护装置的计数器在达到 98% 时给出警告,并在 100% 时跳闸,同时 给出报警。 除非计数器低于 90%,否则<u>无法</u>将变频器复位。

故障在于,超过 100% 的负载持续时间过长,从而导致变频器过载。



警告/报警 10, 电动机 ETR 温度高:

电子热量保护装置 (ETR) 显示电动机过热。 您可以在参数 1-90 中选择当计数器达到 100% 时,变频器是发出警告还是报警。 故障原因是电动机过载超过 100% 的持续时间过长。 检查电动机参数 1-24 设置是否正确。

警告/报警 11, 电机热电阻温度高:

热敏电阻或热敏电阻连接已断开。 您可以在参数 1-90 中选择当计数器 达到 100% 时,变频器是发出警告还是报警。 检查热敏电阻是否正确地连接在端子 53 或 54 (模拟电压输入) 和端子 50 (+ 10 V 电源)之间,以及端子 18 或 19 (仅用于数字输入 PNP) 和端子 50 之间。 如果使用 KTY 传感器,则请检查端子 54 和 55 之间的连接是否正确。

警告/报警 12, 转矩极限:

转矩高于参数 4-16 (在电动机运行模式下)的值或高于参数 4-17 (在发电机运行模式下)的值。

警告/报警 13, 过电流:

超过了逆变器峰值电流极限(约为额定电流的 200%)。 该警告将持续 8-12 秒左右,随后变频器将跳闸,并且报警。 请关闭变频器,然后检查 电动机的主轴是否可转动以及电动机的功率是否与变频器匹配。

如果选择了扩展的机械制动控制,可以从外部将跳闸装置复位。

报警 14,接地故障:

输出相通过电动机与变频器之间的电缆或电动机本身向大地放电。 关闭变频器,然后排除接地故障。

报警 15, 不兼容硬件:

已安装选件不由当前控制板软件/硬件处理。

报警 16, 短路:

电动机中或电动机端子上发生短路现象。

请关闭变频器, 然后排除短路故障。

警告/报警 17,控制字超时:

与变频器没有任何通讯。

此警告仅在未将参数 8-04 设置为 OFF 时有效。

如果将参数 8-04 设为*停止*和*跳闸*,变频器将首先给出警告,然后减速直到跳闸,同时给出报警。

参数 8-03 (*控制字超时时间*) 可能会加大。

警告 22, 起重机械 制动:

报告值将显示它所属的类型。

0 = 超时前未达到转矩参考值。

1 = 超时前没有任何制动反馈。

警告 23, 内部风扇故障:

风扇警告功能是一个附加的保护功能,它检查风扇是否在运行或是否安装了风扇。 在参数 14-53 *风扇监测*中可以禁用此风扇警告(即将此参数设为揫 0] 禁用敚□

警告 24, 外部风扇故障:

风扇警告功能是一个附加的保护功能,它检查风扇是否在运行或是否安装了风扇。 在参数 14-53 *风扇监测*中可以禁用此风扇警告(即将此参数设为擎 0] 禁用放口

警告 25,制动电阻器短路:

在运行过程中会对制动电阻器进行监测。 如果它短路,制动功能将断开,并显示此警告。 变频器仍可继续工作,但将丧失制动功能。 请关闭变频器,然后更换制动电阻器(请参阅参数 2-15 *制动检查*)。

报警/警告 26,制动电阻功率极限:

根据制动电阻器的电阻值(参数 2-11)和中间电路电压,以百分比的形式计算传输到制动电阻器的功率(前 120 秒钟的平均值)。此警告仅在驱散制动功率高于 90%时才有效。如果在参数 2-13 中选择了*跳闸* [2],则当驱散制动功率高于 100%时,变频器将停止,同时发出该报警。

报警/警告 27, 制动斩波器故障:

在运行过程中对制动晶体管进行监测,如果它出现短路,则断开制动功能,并显示该警告。 变频器仍将运行,但由于制动晶体管已短路,大量功率会被传输到制动电阻器(即使该电阻器已经失效)。

请关闭变频器, 然后拆除制动电阻器。

在制动电阻器过热时也可能发生该报警/警告。 端子 104 到 106 可作为制动电阻器使用。 关于 Klixon 输入,请参阅"制动电阻器温度开关"章节。



警告: 如果制动晶体管短路,则存在大量功率被传输 到制动电阻器的危险。

报警/警告 28,制动检查失败:

制动电阻器发生故障: 没有连接制动电阻器,或者它不能工作。

报警 29, 散热片温度:

超过了散热片的最高温度。 温度故障在温度未降到指定的散热片温度之前不能复位。 跳闸和复位点因变频器的功率大小而异。

故障可能是因为:

- 环境温度过高
- 电动机线缆过长

报警 30, 电动机 U 相缺相:

关闭变频器,检查电动机 U 相。

报警 31, 电动机 V 相缺相:

关闭变频器,检查电动机 V 相。

报警 32, 电动机 W 相缺相:

变频器与电动机之间的电动机 W 相缺失。

关闭变频器,检查电动机 W 相。

报警 33, 充电故障:

短时间内上电次数过多。 有关一分钟之内允许的加电次数,请参阅*一般规格*章节。

警告/报警 34, 总线通讯故障:

通讯选件卡上的现场总线不工作。

警告/报警 36, 主电源故障:

只有当变频器的供电电压丢失并且参数 14-10 未被设成 0FF (关)时,此警告/报警才有效。 可能的更正方法: 检查变频器的保险丝

报警 38. 内部故障:

发生此报警时,可能需要与您的 Danfoss 供应商联系。 一些典型的报警 消息:



0 串行端口无法初始化。 严重的硬件故障

256 功率卡的 EEPROM 数据有问题或太旧

512 控制板 EEPROM 数据有问题或太旧

513 读取 EEPROM 数据时发生通讯超时

514 读取 EEPROM 数据时发生通讯超时

515 面向应用的控制无法识别 EEPROM 数据

516 无法写入 EEPROM, 因为正在执行其它写入命令

517 写入命令处于超时状态

518 EEPROM 发生故障

519 EEPROM 中的条形码数据丢失或无效, 1024 - 1279, CAN 报文无法发送。 (1027 表明可能发生了硬件故障)

1281 数字信号处理器的闪存超时

1282 功率卡微处理器的软件版本不匹配

1283 功率卡 EEPROM 数据版本不匹配

1284 无法读取数字信号处理器的软件版本

1299 插槽 A 中的选件软件版本过旧

1300 插槽 B 中的选件软件版本过旧

1301 插槽 CO 中的选件软件版本讨旧

1302 插槽 C1 中的选件软件版本过旧

1315 插槽 A 中的选件软件版本不受支持 (不允许)

1316 插槽 B 中的选件软件版本不受支持 (不允许)

1317 插槽 CO 中的选件软件版本不受支持(不允许) 1318 插槽 C1 中的选件软件版本不受支持(不允许)

1536 面向应用的控制中出现异常并被记录下来。 调试信息已 写入 LCP 中

1792 DSP 守护功能处于激活状态。 正在调试电源部件数据。 面向电动机的控制数据未正确传输。

2049 功率卡数据已重新启动

2315 功率卡单元缺少软件版本

2324 加电后,功率卡配置势必会不正确

2325 主电源打开,功率卡停止通讯

2326 为登记功率卡而延时后,功率卡配置势必会不正确

2327 当前登记了过多的功率卡位置

2330 功率卡之间的功率大小信息不匹配

2816 控制板模块的堆栈溢出

2817 调度程序的慢速任务

2818 快速任务

2819 参数线程

2820 LCP 堆栈溢出

2821 串行端口溢出

2822 USB 端口溢出

3072-5122 参数值超出了其极限。 执行初始化。 导致此报警的参数号: 用错误代码减去 3072。 扩展错误代码 3238: 3238-3072 = 166,表明超出了极限

5123 插槽 A 中的选件: 硬件与控制板硬件不兼容

5124 插槽 B 中的选件: 硬件与控制板硬件不兼容

5125 插槽 CO 中的选件: 硬件与控制板硬件不兼容

5126 插槽 C1 中的选件: 硬件与控制板硬件不兼容

5376-6231 内存不足

报警 39, 散热片传感器:

散热片传感器无反馈。

警告 40, T27 过载:

检查与端子 27 相连的负载,或拆除短路连接。 检查参数 5-00 和 5-01。

警告 41, T29 过载:

检查与端子 29 相连的负载,或拆除短路连接。 检查参数 5-00 和 5-02。

警告 42, X30/6 过载:

检查与 X30/6 相连的负载,或拆除短路连接。 检查参数 5-32。

警告 42, X30/7 上的数字输出过载:

检查与 X30/7 相连的负载,或拆除短路连接。 检查参数 5-33。

报警 46, 功率卡电源:

功率卡的电源超出范围。

警告 47, 24 V 电源故障:

外接 24 V 直流备用电源可能过载,否则请与 Danfoss 供应商联系。

警告 48, 1.8 V 电源下限:

请与 Danfoss 供应商联系。

警告 49. 速度极限。

速度不在参数 4-11 和参数 4-13 所指定的范围内。

报警 50, AMA 调整失败:

请与 Danfoss 供应商联系。

报警 51, AMA 检查 Unom 和 Inom:

可能是电动机电压、电动机电流和电动机功率的设置有误。 请检查这些设置。

报警 52, AMA Inom 过低:

电动机电流过低。 请检查这些设置。

报警 53, AMA 电动机过大:

电动机过小,无法执行 AMA。

报警 54, AMA 电动机过小:

电动机过小,无法执行 AMA。

报警 55, AMA 参数超出范围:

电动机的参数值超出了可接受的范围。

报警 56, AMA 被用户中断:

用户中断了 AMA 过程。

报警 57, AMA 超时:

尝试启动 AMA 多次,直到 AMA 能运行。 请注意,重复运行可能会让电动机的温度上升,导致 Rs 和 Rr 电阻增大。 但在大多数情况下,这并不重要

报警 58, AMA 内部错误:

请与 Danfoss 供应商联系。

警告 59, 电流极限:

请与 Danfoss 供应商联系。

警告 61,编码器丢失:

请与 Danfoss 供应商联系。

警告 62, 输出频率极限:

输出频率高于在参数 4-19 中设置的值。

报警 63,机械制动过低:

实际电动机电流尚未超过"启动延时"期间的"抱闸释放"电流。

警告 64, 电压极限:

负载和速度组合要求电动机电压高于实际的直流回路电压。

警告/报警/跳闸 65,控制卡温度过高:

控制卡温度过高: 控制卡的断开温度为 80° C。

警告 66,散热片温度低:

散热片的温度测量值为 0°C。这可能表明温度传感器存在问题,因此,风扇速度将增加到最大值,以防电源部件或控制卡过热。



报警 67, 选件配置已更改:

自上次关机以来添加或移除了一个或多个选件。

报警 68,安全停止已激活:

已激活安全停止功能。 要恢复正常运行,请对端子 37 施加 24 V 直流电,然后通过总线、数字 I/O 或通过按 [RESET] (复位) 发送复位信号。 要了解如何才能正确和安全地使用安全停止功能,请参阅 Design Guide (设计指南)中的相关信息和说明。

报警 69, 功率卡温度:

功率卡温度过高。

报警 70, FC 配置不合规:

当前的控制板和功率卡组合不符合要求。

警告 73,安全停止自动重新启动:

已安全停止,安全停止功能取消后变频器将自动启动

警告 77,精简功率模式:

此警告表示变频器正在精简功率模式(即低于逆变器部分所允许的数量) 下运转。 将变频器设为与较少的逆变器一起运行时,电源循环过程中将 生成该警告,而变频器将继续运行。

报警 79. PS 配置不合规:

功率卡上未安装电流传感器连接器,或者标定卡部件号错误或未安装标定 +

报警 80,变频器初始化:

手动复位(3 键组合)后,参数设置被初始化为默认设置。

警告 81, CSIV 被破坏:

CSIV 文件存在语法误差。

警告 82, CSIV 参数错误:

CSIV 参数错误

警告 85, PB 严重故障:

Profibus/Profisafe 错误

报警 91, AI54 设置错误:

当在模拟输入端子 54 上连接了 KTY 传感器时,必须要将开关 S202 设在 OFF (关)的位置(电压输入)。

报警 243,制动 IGBT:

发生在 F 机箱中,相当于机箱 D 和 E 中的故障 27。 报告值表示警报的来源(左起).

0-3 逆变器

4-7 整流器

报警 244, 散热片温度:

发生在 F 机箱中,相当于机箱 D 和 E 中的故障 29。 报告值表示警报的来源(左起):

0-3 逆变器

4-7 整流器

报警 245, 散热片传感器:

发生在 F 机箱中,相当于机箱 D 和 E 中的故障 39。 报告值表示警报的来源(左起):

0-3 逆变器

4-7 整流器

报警 246, 功率卡电源:

发生在 F 机箱中,相当于机箱 D 和 E 中的故障 46。 报告值表示警报的来源(左起):

0-3 逆变器

4-7 整流器

报警 247, 功率卡温度:

发生在 F 机箱中,相当于机箱 D 和 E 中的故障 69。 报告值表示警报的来源(左起):

0-3 逆变器

4-7 整流器

报警 248, PS 配置不合规:

发生在 F 机箱中,相当于机箱 D 和 E 中的故障 79。 报告值表示警报的来源(左起):

0-3 逆变器

4-7 整流器

报警 250, 新备件:

已调换了电源或开关模式电源。 此时必须在 EEPROM 中恢复变频器的类型代码。 请根据设备标签上的信息在参数 14-23 中选择正确的类型代码。 记得在完成时选择"保存到 EEPROM"。

报警 251, 新类型代码:

变频器获得一个新的类型代码。



索引

I .	
101	73
102	73
2	
24 V 直流电源	43
3	
30 安,受保险丝保护的端子	43
A	
	69
Ama	03
D	
Devicenet	3
-	
E	
Elcb 继电器	54
Etr	125
1	
I	
It 主电源	54
K	
Kty 传感器	125
L	
Led	73
Leu	
N	
Namur	42
D.	
P	
Profibus	3
R	
Rcm (漏电断路电动机)	42
_	
an tv.与有t工	0,1
一般考虑事项	23
一般警告	
不	
· 不符合 UI	60
MR.C	, , , , , , , , , , , , , , , , , , ,
中	
中间电路	124
±	
串	
串行通讯	109



王	
主电抗	77
主电源(I1, L2, L3)	107
主电源接线	57
<i>1</i> 中	
保	
保护	58
保护与功能	110
保险丝	58
保险丝表	58
保险装置	44
停	
停止类别 0 (en 60204-1)	9
冷	
冷却	32
制	
	105
制动控制	125
制动电缆	
制动电阻器温度开关	61
ታ ロ	
加减速 1 加速时间 3-41	78
加速/减速	65
川还/ 柳江	65
变	
变频器接收	12
	:=
启	
启动/停止	64
IS	
图	
图形显示器	
地	
-	
地面安装	39
墙	
http://www.new.com/	20
墙面安装 - Ip21 (nema 1) 和 Ip54 (nema 12) 设备	32
处	
・ 二 处理说明	5
A-210-11	
71	
外	
外接 24 伏直流电源的安装	62
外部温度监控	43
外部风扇电源	58
5	
	
套	
套件内容	37
r i	
安	
安全停止	7
安全停止安装	8



安全类别 3 (en 954-1)	
安全说明	(
_	
定	
定子漏抗	7
.	
密	
密封管/线管入口 - Ip21 (nema 1) 和 Ip54 (nema12)	33
ėl.	
射	
射频干扰开关	54
屏	
屏蔽/铠装 屏蔽电缆	6° 58
対版で 地	
底	
底座式安装	38, 39
	30, 33
开	
ノー 开关 S201、s202 和 S801	68
开关频率:	44
意	
意外启动	(
所	
所需工具:	39
手	
- 手动电动机启动器	42
打	
打开变频器包装	12
报	
报警信息	12
接	
接地	54
接地漏电电流	
12.	
控	
控制卡,+10 V 直流输出	109
控制卡, 24 V 直流输出 控制卡, rs 485 串行通讯	109
控制卡,usb 串行通讯	109
控制卡性能	110
控制特性	110
控制电缆 控制端子	66, 6
控制端子的输入极性	67
数	
数字显示器	7:
数字输入:	10
数字输出	108



斜	
斜坡 1 减速时间 3−42	78
_	
最	
最大参考值 3-03 最小参考值 3-02	
取小少考園 3つ2	11
本	
本地控制面板	73
机	
机械制动控制	71
机械安装	23 15, 21
OLDUK ()	10, 21
模	
模拟输入	107
模拟输出	109
正	
正弦波滤波器	45
=	
气 	
气流	32
漏	
川田 漏电断路器	6
漏电电流	6
状	
状态信息	73
_	
环	
环境	110
TM	
现 ^{现场总线连接}	61
以.切忘:纹注技	61
电	
电位计参考値	65
电动机	110
电动机功率 1-20 电动机并联	75
电动机热保护	<u>71</u> 71
电动机电压 1-22	75
电动机电流 1-24 电动机电缆	76
电动机输出	55 107
电动机过载保护	6
电动机铭牌	69
电动机频率 1-23 电动机额定转速,1-25	76 76
电压水平	107
电气安装 电气数据	62, 66
电源连接	111 44
电缆位置	25
电缆的屏蔽:	44



电缆的长度和横截面积	10
电缆长度和横截面积:	44
直	
直流回路	124
空	
空间	23
空间加热器和恒温器	4:
端	
当以 端子位置	20
端子位置 - D 机箱	24
端子转矩	
符	
符号	
线	
线缆	4-
线缆通道	23
绝	
全缘电阻监测器 (irm)	4:
20-39 GALILIAN III VI III	
继	
继电器输出	109
维	
维修工作	
缩	
缩略语	
背	
背部冷却	33
脉	
ル 小 脉冲/编码器输入	108
脉冲启动/停止	6:
自	
自动电动机识别(ama) 自动电动机调整(ama)1-29	6.
日朔尼列尔阿宝(dilid) I Z3	
规	
规划安装位置	11

警	
警告	12:
订	
订购	3
认	
认证	



访	
访问控制端子	6.
语	
语言 0-01	7:
语言包 1	7:
语言包 2 中包含	7:
语言包 3	7:
语言包 4	7!
负	
负载共享	51
2440.7	
±3	
起	
起吊	1:
转	
转矩	5-
转矩特性	10
输	
TRV 輸出性能(u, V, W)	10
-	
\ 	
通	
通讯选件	123
通过电位计的电压参照值	6:
遮	
遮护板安装	3:
配	
配有 Pilz 安全继电器的 lec 紧急停止	4:
HON THE XTEROMENTON NO. MONTE.	
£ 6	
铭	
铭牌数据	6:
额	
额定功率	2:
风	
风道冷却 风道系统冷却套件	3:
ᄵᄱᄭᆀᆟᅄᅐᄗ	31
整 卫	
默	
默认设置	7: